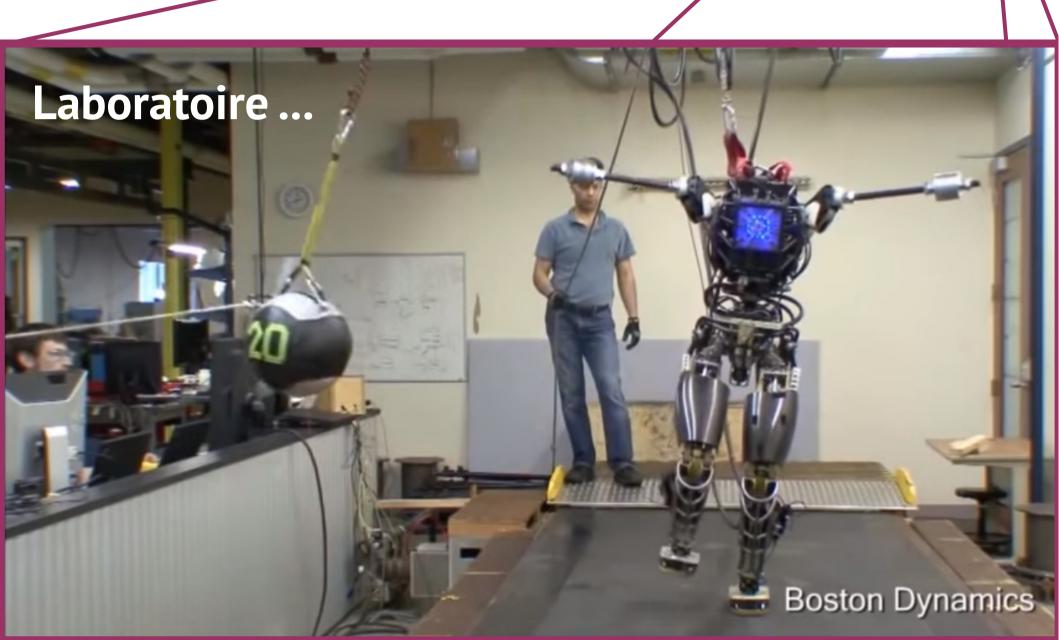
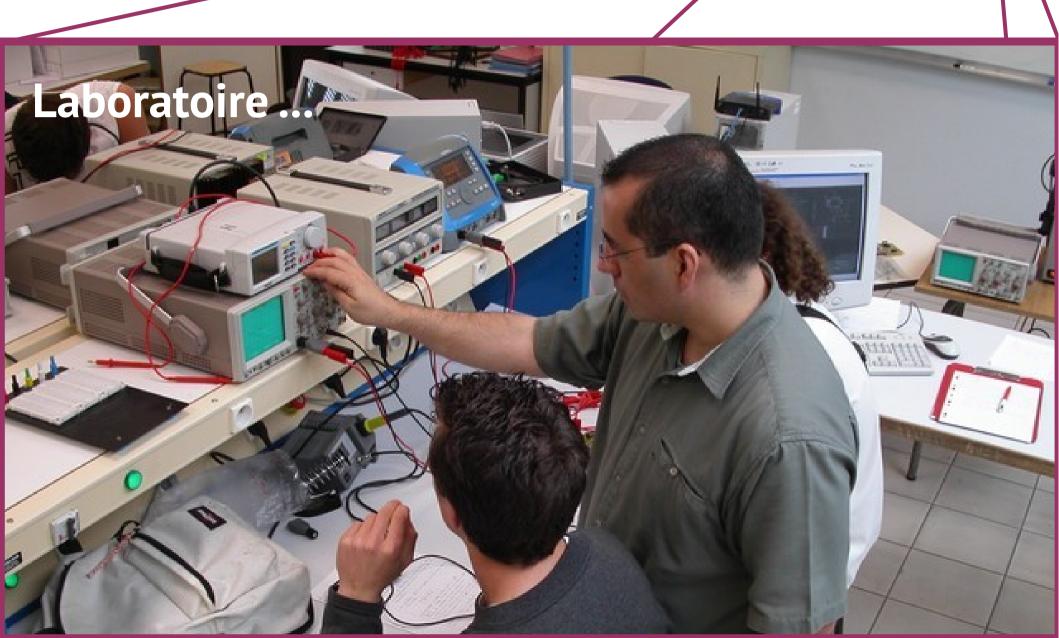


Démocratiser la robotique de laboratoire









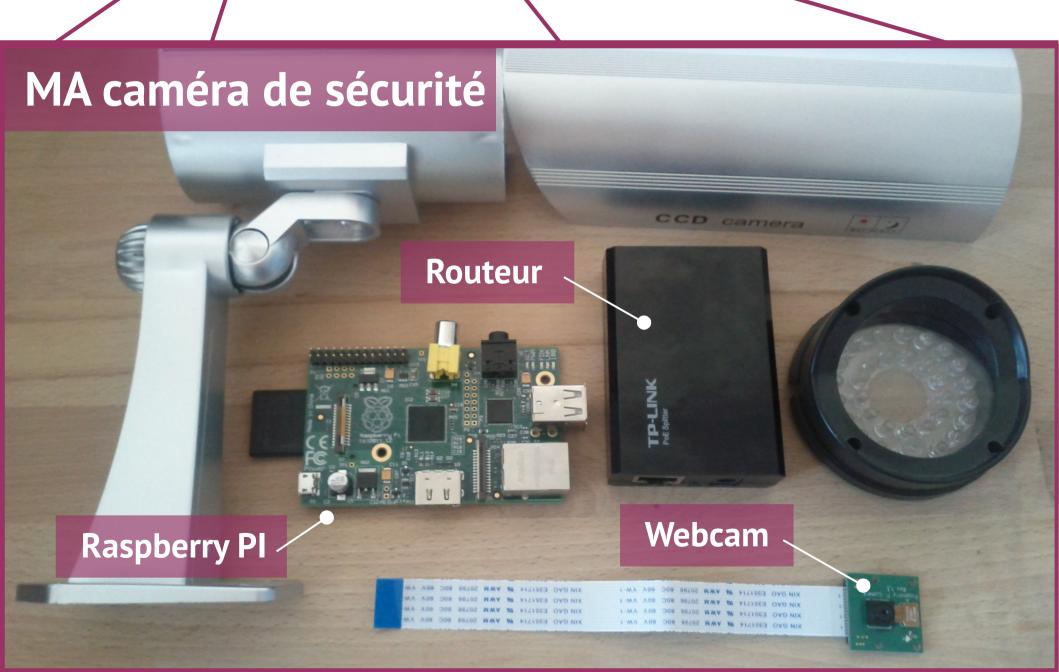










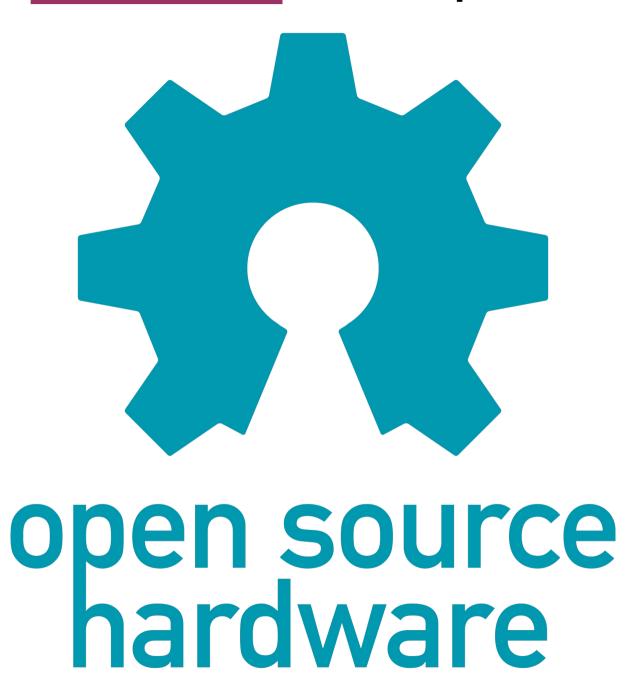


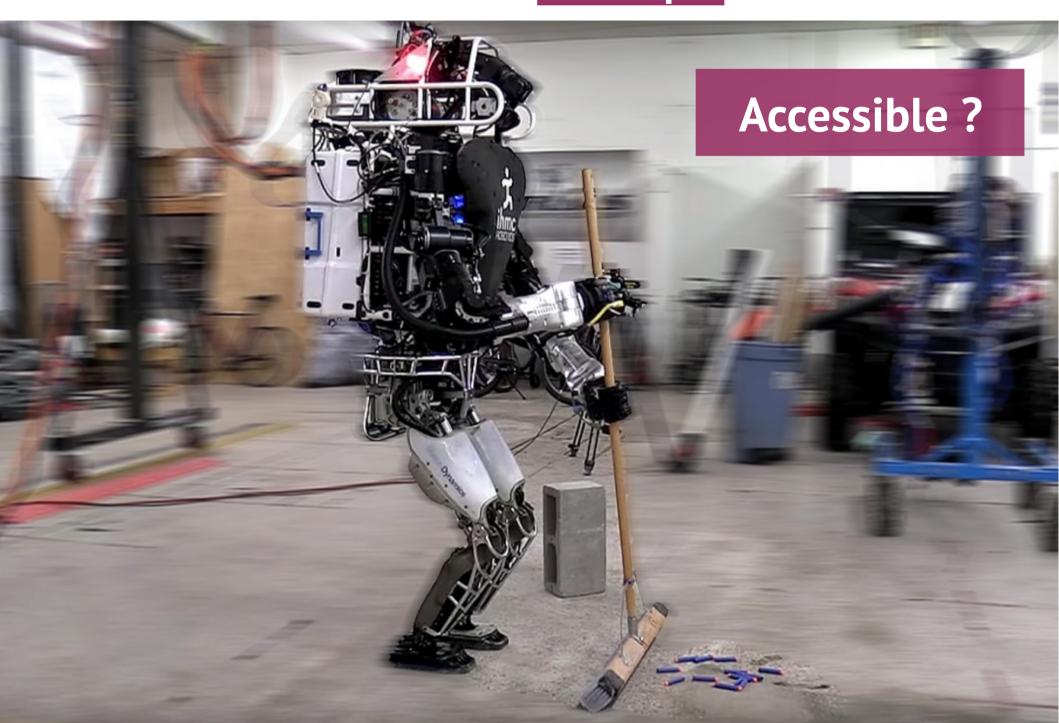
Fondamentaux

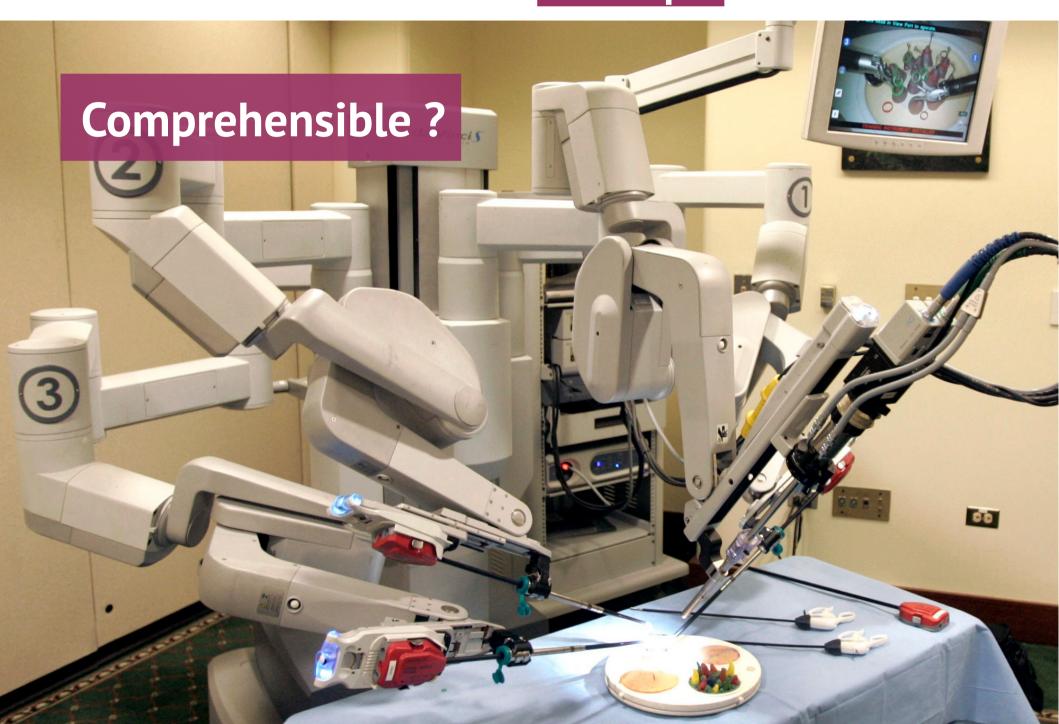
- L'utilisateur peut se permettre le produit
- L'utilisateur peut en comprendre le fonctionnement
- L'utilisateur peut réparer lui-même le produit
- L'utilisateur peut modifier le produit

4 libertés du logiciel libre

- L'utilisateur peut exécuter le programme
- L'utilisateur peut en comprendre le fonctionnement
- L'utilisateur peut redistribuer le programme
- L'utilisateur peut modifier le programme

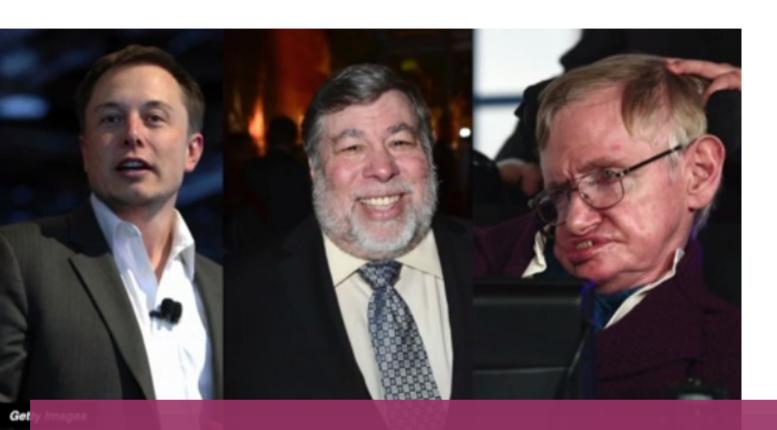




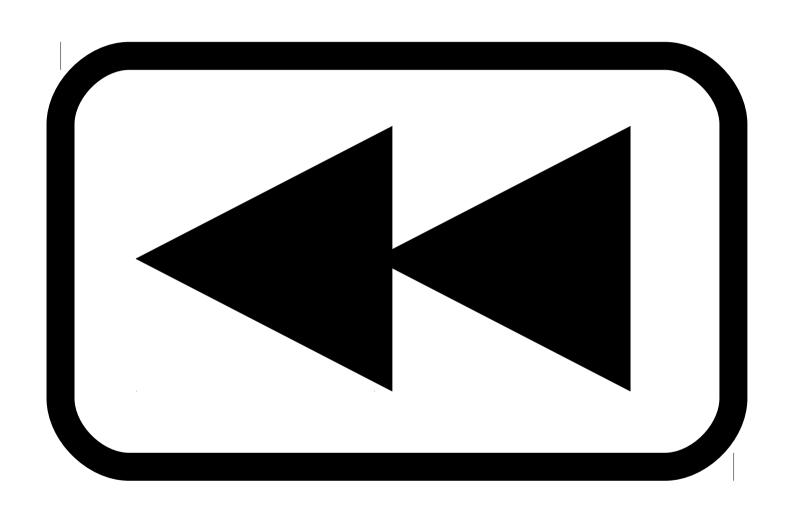








« Elon Musk and Stephen Hawking Join Call for Ban on Artificially Intelligent Weapons »



TODO PLAN ROBOT

La plateforme Marcel

- Architecture numérique hautes performances (CPU+FPGA)
- Électronique reconfigurable
- Caméra haute résolution (haute vitesse/hyperspectrale/thermique)
- Interopérable (ROS, YARP,...)
- Modulaire (connectique standard)
- Abordable
- 100 % hackable

Communauté Marcel

- Schématique ouverte
- Tutoriels en ligne gratuits
- Supports de TP collaboratifs
- Approvisionnement direct-fournisseur



Marcel: L'équipe

TODO PHOTO LOLO

TODO PHOTO JEJE

Laurent Fiack

- Docteur en architecture numérique
- Adéquation algorithme-architecture
- Réseaux de Neurones
- Coupe de france robotique

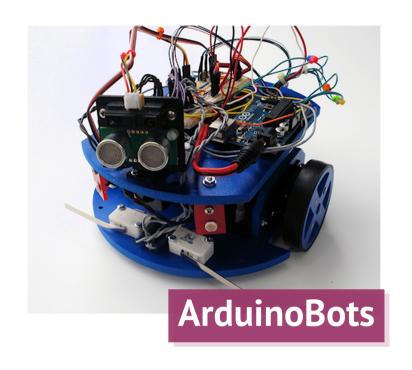
Jérôme Fellus

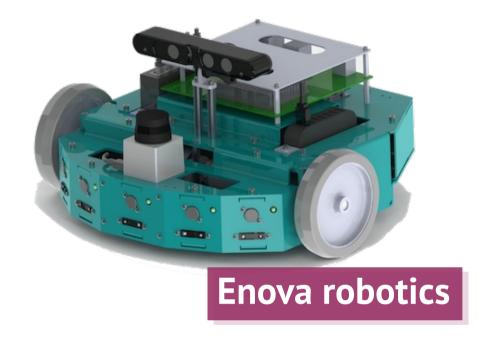
- Doctorant en Machine Learning
- Vision par ordinateur
- Calcul massivement parallèle
- Intelligence artificielle

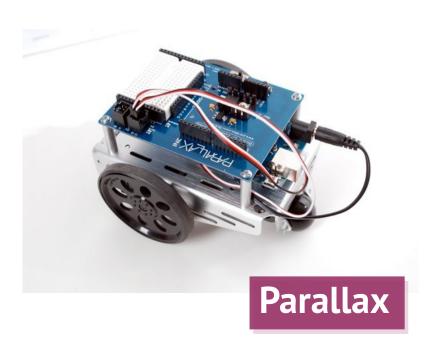
Marcel: L'écosystème

TODO

L'existant



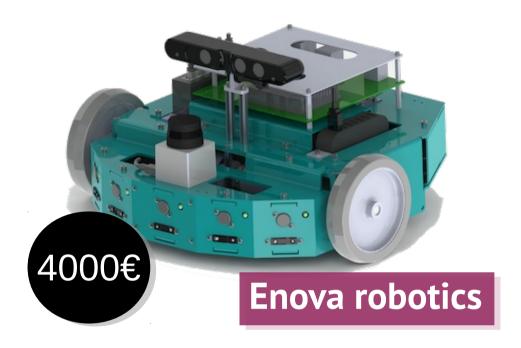






150€ ArduinoBots

L'existant







Marcel – Le modèle de prix



Plafond budget de fonctionnement dans la plupart des établissements publics

MOTO:

« Emmène le à la maison pour terminer ton TP »