

routeKIT

Implementierungsbericht

24. März 2014

Kevin Birke
Felix Dörre
Fabian Hafner
Lucas Werkmeister
Dominic Ziegler
Anastasia Zinkina

betreut durch

Julian Arz
G. Veit Batz
Dr. Dennis Luxen
Dennis Schieferdecker

am

Karlsruher Institut für Technologie
Institut für Theoretische Informatik
Algorithmik II
Prof. Dr. Peter Sanders

Inhaltsverzeichnis

1	Einleitung	2
2	Änderungen am Entwurf	2
2.1	(ohne Paket)	2
2.2	Paket Controllers	2
2.3	Paket Precalculation	6
2.4	Paket RouteCalculator	8
2.5	Paket MapDisplay	9
2.6	Paket Models	9
2.7	Paket Views	13
2.8	Paket Profiles	14
2.9	Paket Map	14
2.10	Paket History	17
2.11	Paket Util	17
3	Komponententests	18
4	Programmfehler	19
5	Arbeitsplanung	19

1 Einleitung

Dieses Dokument erläutert die Implementierung der Anwendung *routeKIT*. Es dokumentiert die durchgeführten Änderungen am Entwurf, die zur Realisierung der Implementierung notwendig waren. Außerdem beschreibt es die Arbeitsplanung und den tatsächlichen Arbeitsablauf der Implementierung.

routeKIT ist eine Anwendung zur Routenplanung; durch Verwendung von \nearrow Profilen kann sie dem Benutzer die optimalen \nearrow Routen für sein spezielles Fahrzeug angeben. Um die Routenberechnung zu beschleunigen, wird pro \nearrow Profil und \nearrow Karte eine zeitaufwändige \nearrow Vorberechnung durchgeführt.

2 Änderungen am Entwurf

Im Folgenden sind die gegenüber dem ursprünglichen Entwurf geänderten und neu hinzugefügten Klassen, Methoden und Attribute aufgeführt.

2.1 (ohne Paket)

routeKIT Neue Klasse. Existiert ausschließlich, um den kurzen Aufruf `java routeKIT` zu ermöglichen.

Methoden

main Leitet weiter auf `MainController.main`.

Parameter:

args Kommandozeilenargumente. Typ: `String[]`

2.2 Paket Controllers

Es wurde eine neue Klasse \nearrow **ProfileMapManager** eingeführt, die alle dem Programm bekannten \nearrow Vorberechnungen halten und sie speichern und laden.

ProfileManager

Methoden

init (statisch) Initialisiert den **ProfileManager**, indem alle in \nearrow **rootDirectory** liegenden **.profile**-Dateien geladen werden. Darf nur einmal aufgerufen werden.

Parameter:

rootDirectory siehe \nearrow **ProfileMapManager.init.rootDirectory**. Typ: `File`

getInstance (statisch) Gibt die **ProfileManager**-Instanz zurück. \nearrow **init** muss zuvor aufgerufen worden sein.

Für die Diskussion des \nearrow Einzelstück-Entwurfsmusters siehe \nearrow **ProfileMapManager.init**. Rückgabotyp: \nearrow **ProfileManager**

MapManager

Methoden

init (statisch) Initialisiert den **MapManager**, indem alle in \nearrow **rootDirectory** liegenden Ordner \nearrow geladen werden. Darf nur einmal aufgerufen werden.

Parameter:

rootDirectory siehe \nearrow **ProfileMapManager.init.rootDirectory** Typ: `File`

getInstance (statisch) Gibt die **MapManager**-Instanz zurück.
↗**ProfileManager.init** muss zuvor aufgerufen worden sein.
Für die Diskussion des ↗Einzelstück-Entwurfsmusters siehe
↗**ProfileMapManager.init**. Rückgabotyp: ↗**MapManager**

ProfileMapManager Neue Klasse. Der **ProfileMapManager** verwaltet alle
↗Vorberechnungen: er lädt sie beim Programmstart von der Festplatte, löscht
sie auf Anfrage, speichert sie und hält eine Liste aller ↗Vorberechnungen. Außerdem
kennt er die aktuell ausgewählte ↗**ProfileMapCombination** (die nicht zwangsläufig
vorberechnet ist).

Methoden

init (statisch) Initialisiert den **ProfileMapManager**, indem der ↗**ProfileManager**
und der ↗**MapManager** initialisiert werden und eine Index-Datei (**routeKIT.idx**)
gelesen wird, die alle Vorberechnungen auflistet und die aktuelle
↗**ProfileMapCombination** angibt.
Der Rückgabewert ist die aktuelle ↗**ProfileMapCombination**.
Parameter:

rootDirectory Das Verzeichnis, in dem die Daten dieser *routeKIT*-Installation
liegen. Typ: **File**

Rückgabotyp: ↗**ProfileMapCombination**

getInstance (statisch) Gibt die **ProfileMapManager**-Instanz zurück. ↗**init** muss
zuvor aufgerufen worden sein.

Es handelt sich hierbei um eine Variante des ↗Einzelstück-Entwurfsmusters:
↗**init** wird normalerweise durch ↗**getInstance** implizit durchgeführt, wenn noch
keine Instanz vorhanden ist. Hier wurden die beiden Methoden getrennt, da es
sich bei ↗**init** um eine verhältnismäßig teure Operation handelt (beinhaltet Fest-
plattenaktivität), die nicht beliebig beim ersten Aufruf von ↗**getInstance** statt-
finden sollte, sondern nur an einer bestimmten Stelle während des Programm-
starts. Rückgabotyp: ↗**ProfileMapManager**

getPrecalculations Gibt alle dem **ProfileMapManager** bekannten
↗Vorberechnungen zurück. Rückgabotyp: **Set<ProfileMapCombination>**

getCurrentCombination Gibt die aktuell ausgewählte ↗**ProfileMapCombination**
zurück. Diese muss nicht unbedingt ein Element aus ↗**getPrecalculations**
sein, da sie möglicherweise nicht vorberechnet ist. Rückgabe-
typ: ↗**ProfileMapCombination**

addCurrentCombinationListener Registriert einen ↗**CurrentCombinationListener**,
der bei Änderungen der aktuellen ↗**ProfileMapCombination** benachrichtigt
werden soll.

Parameter:

listener Der Listener, der benachrichtigt werden soll.
Typ: ↗**CurrentCombinationListener**

selectProfileAndMap Wählt das angegebene Profil und die angegebene Karte aus.
Existiert eine ↗Vorberechnung für dieses Profil und diese Karte, so wird sie ver-
wendet, ansonsten wird eine neue ↗**ProfileMapCombination** erstellt.

Gibt die ausgewählte ↗**ProfileMapCombination** zurück. Diese Methode ersetzt
die im Entwurf in **MainController** angegebenen Methoden **selectProfile(:Profile)**
und **selectMap(:StreetMap)**.

Parameter:

profile Das aktuelle ↗Profil. Typ: ↗Profile

map Die aktuelle ↗Karte. Typ: ↗StreetMap

Rückgabety: ↗ProfileMapCombination

getPrecalculation Sucht nach einer Vorberechnung für dieses Profil und diese Karte und gibt sie zurück, ansonsten wird `null` zurückgegeben.

Parameter:

profile Das aktuelle ↗Profil. Typ: ↗Profile

map Die aktuelle ↗Karte. Typ: ↗StreetMap

Rückgabety: ↗ProfileMapCombination

setCurrentCombination Setzt die angegebene ↗ProfileMapCombination als aktuelle Kombination. Ist sie vorberechnet, so wird sie gespeichert und eine neue Index-Datei wird geschrieben. Außerdem werden registrierte ↗CurrentCombinationListener benachrichtigt.

Parameter:

combination Die ausgewählte ↗ProfileMapCombination.

Typ: ↗ProfileMapCombination

savePrecalculation Speichert die angegebene Vorberechnung in der internen Liste und auf der Festplatte. Dies ist nur zulässig, wenn es sich dabei überhaupt um eine Vorberechnung handelt (und nicht etwa um eine ↗ProfileMapCombination ohne Vorberechnung). Schreibt eine neue Index-Datei.

Parameter:

precalculation Die ↗ProfileMapCombination, die gespeichert werden soll.

Typ: ↗ProfileMapCombination

deletePrecalculation Löscht die angegebenen Vorberechnung aus der internen Liste und, falls nicht anders angegeben, von der Festplatte. Dies ist nur zulässig, wenn es sich dabei überhaupt um eine Vorberechnung handelt (und nicht etwa um eine ↗ProfileMapCombination ohne Vorberechnung). Schreibt eine neue Index-Datei. Die zweite Variante ist nur dann sinnvoll, wenn alle ↗Vorberechnungen einer ↗Karte zusammen mit der Karte gelöscht werden sollen; da sie in Unterordnern der Karte gespeichert sind, würden sie durch das Löschen des Karten-Ordners ohnehin gelöscht.

Parameter:

precalculation Die ↗ProfileMapCombination, die gelöscht werden soll.

Typ: ↗ProfileMapCombination

deleteFromDisk *optional*: Wenn `false`, wird die ↗Vorberechnung nicht von der Festplatte gelöscht. Typ: `boolean`

MainController

Methoden

MainController

Parameter:

pr Wird zum Anzeigen des Fortschritts beim Start des Programms gebraucht.

Typ: ↗ProgressReporter

getInstance (statisch) Gibt die Instanz des MainControllers zurück, der ein ↗Einzelstück ist. Rückgabety: ↗MainController

getHistory Gibt den Verlauf zurück. Rückgabety: `History`

startPrecalculation

Parameter:

reporter Geändert: Der Parameter **combination** fällt weg; stattdessen wird immer die aktuelle **ProfileMapCombination** berechnet. **reporter** wird über den Fortschritt der Vorberechnung informiert. Typ: **ProgressReporter**

ProfileManagerController

Methoden

getDeletedPrecalculations Gibt alle zu löschenden **Vorberechnungen** zurück, damit sie dem Benutzer vor dem Löschen angezeigt werden. Rückgabety: **Set<ProfileMapCombination>**

getSelectedProfile Gibt das **Profil** zurück, das der Benutzer ausgewählt hat. Wenn der Dialog noch nicht oder durch „Abbrechen“ geschlossen wurde, wird **null** zurückgegeben. Rückgabety: **Profile**

MapManagerController

Methoden

MapManagerController

Parameter:

view Das Hauptfenster der Anwendung. Typ: **MainView**

getChanges Gibt alle Änderungen zurück, die der Benutzer bis jetzt vorgenommen hat, aber die noch nicht bestätigt wurden. Rückgabety: **MapManagementDiff**

getSelectedMap Gibt die **Karte** zurück, die der Benutzer ausgewählt hat. Wenn der Dialog noch nicht oder durch „Abbrechen“ geschlossen wurde, wird **null** zurückgegeben. Rückgabety: **StreetMap**

changeMap

Parameter:

mapName Geändert: Die GUI kann keine Objekte vom Typ **Map** übergeben. Die GUI verwaltet nur die Namen der Karten. Typ: **String**

addProfile Geändert: Die GUI übergibt nicht mehr das Profil als Parameter, stattdessen öffnet der **MapManagerController** selbst die Profilverwaltung, in welcher der Benutzer dann ein Profil auswählen kann. In der Profilverwaltung können auch Profile und damit Vorberechnungen gelöscht werden, und diese Änderungen müssen dann auch in der **MapManagerView** wieder übernommen werden. Diese Änderungen zu verfolgen, ist nicht Aufgabe der View, sondern des Controllers.

removeProfile

Parameter:

profileName Geändert: Die GUI kann keine Objekte vom Typ **Profile** übergeben. Die GUI verwaltet nur die Namen der Profile. Typ: **String**

MapManagerController.MapManagementDiff Neue Klasse. Innere Klasse von **MapManagerController**, welche die Änderungen, die der Benutzer getätigt hat, kapselt. Sie war ursprünglich nur für den internen Gebrauch in **MapManagerController.saveAllChanges** gedacht, wird jetzt aber auch der **MapManagerView** zugänglich gemacht, welche das Ergebnis im „Bestätigen“-Dialog verwendet und anzeigt.

Die analoge Klasse **ProfileManagerController.ProfilesDiff** ist weiterhin **private**, da sie außerhalb des **ProfileManagerControllers** nicht benötigt wird.

Methoden

getNewOrUpdatedMaps Alle Karten, die importiert oder aktualisiert wurden, also neu importiert werden müssen.

(**FutureMap** ist eine interne Klasse, die nur den vom Benutzer angegebenen Dateinamen hält.) Rückgabotyp: **Set<FutureMap>**

getDeletedMaps Alle Karten, die gelöscht werden müssen (auch die alten Versionen von aktualisierten Karten). Rückgabotyp: **Set<StreetMap>**

getDeletedPrecalculations Alle Vorberechnungen, die gelöscht werden müssen (weil ihre Karten aktualisiert oder gelöscht wurden, oder weil die Vorberechnung explizit gelöscht wurde). Rückgabotyp: **Set<ProfileMapCombination>**

getNewPrecalculations Alle Vorberechnungen, die durchgeführt werden müssen (neue und solche mit aktualisierter Karte). Rückgabotyp: **Set<ProfileMapCombination>**

CLI Neue Klasse. Kapselt das ↗Command Line Interface (CLI). Implementiert ↗**ProgressListener**.

Methoden

doImport Importiert eine Karte und führt anschließend eine Vorberechnung für diese Karte durch.

Parameter:

mapPath Der Pfad zur Kartendatei, die importiert werden soll. Typ: **String**

mapName Der Name der Karte, die importiert werden soll. Typ: **String**

profileName Der Name des Profils, für das auf der importierten Karte eine Vorberechnung durchgeführt werden soll. Typ: **String**

2.3 Paket Precalculation

Die Klassen **ArcFlagCalculator** und ↗**EdgeWeighter** wurden zu Interfaces, die von den neuen Klassen **ArcFlagCalculatorImpl**, **ArcFlagCalculatorParallel** und ↗**EdgeWeighterImpl** implementiert werden. Vielen Klassen wird nun ein ↗**ProgressReporter** als Parameter übergeben.

PreCalculator Führt die Vorberechnung für die angegebene Kombination aus.

Methoden

doPrecalculation Führt die Vorberechnung für die angegebene Kombination durch.

Parameter:

reporter Wird zum Anzeigen des Fortschritts bei der ↗Arc-Flags-Berechnung gebraucht. Typ: ↗**ProgressReporter**

ArcFlagsCalculator Geändert: Ein Interface für die Berechnung der ↗Arc-Flags

Methoden

calculateArcFlags Berechnet die ↗Arc-Flags für die angegebene Kombination und setzt sie entsprechend.

Parameter:

reporter Wird zum Anzeigen des Fortschritts bei der ↗Arc-Flags-Berechnung gebraucht. Typ: ↗**ProgressReporter**

ArcFlagsCalculatorImpl Neue Klasse. Ersetzt die Klasse **ArcFlagsCalculator** aus dem Entwurf. Implementiert das Interface **↗ArcFlagsCalculator**

Methoden

calculateArcFlags Berechnet die ↗Arc-Flags für die angegebene Kombination und setzt sie entsprechend.

Parameter:

reporter Wird zum Anzeigen des Fortschritts bei der ↗Arc-Flags-Berechnung gebraucht. Typ: **↗ProgressReporter**

ArcFlagsCalculatorParallel Neue Klasse. Verwendet im Gegensatz zu **↗ArcFlagsCalculatorImpl** mehrere parallel laufende Threads, um die Vorberechnung zu beschleunigen. Implementiert das Interface **↗ArcFlagsCalculator**

Methoden

calculateArcFlags Berechnet die ↗Arc-Flags für die angegebene Kombination und setzt sie entsprechend.

Parameter:

reporter Wird zum Anzeigen des Fortschritts bei der ↗Arc-Flags-Berechnung gebraucht. Typ: **↗ProgressReporter**

EdgeWeighter Geändert: Ein Interface für die Berechnung der Kantengewichte.

Methoden

weightEdges Versieht den kantenbasierten Graphen mit Kantengewichten.

Parameter:

reporter Wird zum Anzeigen des Fortschritts bei der Gewichte-Berechnung gebraucht. Typ: **↗ProgressReporter**

EdgeWeighterImpl Neue Klasse. Ersetzt die Klasse **EdgeWeighter** aus dem Entwurf. Implementiert das Interface **↗EdgeWeighter**

Methoden

weightEdges Versieht den kantenbasierten Graphen mit Kantengewichten.

Parameter:

reporter Wird zum Anzeigen des Fortschritts bei der Gewichte-Berechnung gebraucht. Typ: **↗ProgressReporter**

OSMMapImporter Neuer Name für die Klasse **MapImporter**, welche nun die Schnittstelle **MapImporter** implementiert.

OSMParser

Methoden

parseOSM Geändert: Der Parameter **name** wurde entfernt. Der Name der Karte wird erst später vom **MapImporter** gesetzt.

OSMWay

Methoden

isReversedOneway Bestimmt, ob es sich um eine Einbahnstraße entgegen der Wegrichtung handelt (OSM-Tag **oneway=-1**). Rückgabety: **boolean**

isHighwayLink Bestimmt, ob es sich um eine Anschluss- bzw. Verbindungsstraße (z. B. Auf- oder Abfahrt) handelt. Rückgabotyp: **boolean**

MapEdge

Attribute

targetNode Geändert: Speichert nun direkt den Zielknoten und nicht mehr dessen ID in der OSM-Datei. Dadurch werden unnötige Hashtabellenabfragen in **OSMParser** vermieden. Typ: **Node**

Id Der interne Bezeichner der Kante. Typ: **Edge**

TurnRestriction

Attribute

from Die OSM-Way-ID des Wegs, von dem die Abbiegebeschränkung definiert ist. Typ: **int**

to Die Kante, auf die die Abbiegebeschränkung definiert ist. Typ: **MapEdge**

Methoden

TurnRestriction

Parameter:

from Die ID des OSM Wegs von dem ein Abbiegevorgang beschränkt ist. Typ: **int**

to Eine Kante auf die ein Abbiegevorgang beschränkt ist. Typ: **MapEdge**

allowsTo Gibt an, ob diese Abbiegebeschränkung das Abbiegen auf die angegebene Kante erlaubt oder nicht.

Parameter:

to Die Kante, auf die abgebogen werden soll. Typ: **MapEdge**

Rückgabotyp: **boolean**

2.4 Paket RouteCalculator

Route Diese Klasse implementiert nun die Schnittstelle **Iterable**.

Methoden

iterator Gibt einen Iterator über die Koordinaten der Routenpunkte einschließlich Start- und Zielpunkt zurück. Diese Methode ersetzt **getNodeIterator**. Rückgabotyp: **Iterator<Coordinates>**

FibonacciHeap Neue Klasse. Diese Klasse stellt einen Fibonacci-Heap dar, der vom **ArcFlagsDijkstra** und der Vorbereitung genutzt wird.

Methoden

isEmpty Prüft, ob der Fibonacci-Heap leer ist. Rückgabotyp: **boolean**

getSize Gibt die Anzahl der Elemente, die sich gerade im Fibonacci-Heap befinden, zurück. Sehr nützlich z. B. für Testfälle. Rückgabotyp: **int**

add Fügt einen neuen Eintrag mit dem gegebenen Wert und der Priorität in den Fibonacci-Heap ein und gibt das neu eingefügte Element zurück.

Parameter:

value Der Wert für den neuen Eintrag. Typ: **int**

priority Die Priorität für den neuen Eintrag. Typ: **int**

Rückgabotyp: `↗FibonacciHeapEntry`

`deleteMin` Entfernt das Element mit der niedrigsten Priorität aus dem Fibonacci-Heap und gibt es zurück. Rückgabotyp: `↗FibonacciHeapEntry`

`decreaseKey` Aktualisiert die Priorität eines gegebenen Eintrags.

Parameter:

`entry` Der Eintrag, welcher aktualisiert werden soll. Typ: `↗FibonacciHeapEntry`

`newPriority` Die neue Priorität für den Eintrag. Typ: `int`

`FibonacciHeapEntry` Neue Klasse. Stellt einen Eintrag des `↗FibonacciHeap` dar.

Attribute

`degree` Der Grad eines Eintrags. Typ: `int`

`marked` Legt fest, ob ein Eintrag markiert wurde. Typ: `boolean`

`parent` Der Eltern-Eintrag zur diesem Eintrag. Typ: `↗FibonacciHeapEntry`

`child` Der Kind-Eintrag zur diesem Eintrag. Typ: `↗FibonacciHeapEntry`

`next` Der nächste Eintrag. Typ: `↗FibonacciHeapEntry`

`prev` Der vorherige Eintrag. Typ: `↗FibonacciHeapEntry`

`value` Speichert den Wert des Eintrags. Typ: `int`

`priority` Speichert die Priorität des Eintrags. Typ: `int`

Methoden

`FibonacciHeapEntry` Konstruktor für eine `FibonacciHeapEntry`.

Parameter:

`value` Der Wert für den neuen Eintrag. Typ: `int`

`priority` Die Priorität für den neuen Eintrag. Typ: `int`

`increaseDegree` Erhöht den Grad des Eintrags um eins.

`decreaseDegree` Verringert den Grad des Eintrags um eins.

2.5 Paket MapDisplay

`TileCache`

Methoden

`stop` Bewirkt, das dieser aktuelle `TeileCache` aufhört Anfragen zu bearbeiten.

`waitForStop` Bewirkt, das dieser aktuelle `TeileCache` aufhört Anfragen zu bearbeiten und wartet, bis alle threads gestorben sind.

2.6 Paket Models

`ProfileMapCombination`

Methoden

`save` Speichert die Vorberechnung in den angegebenen Ordner.

Parameter:

`directory` Der Ordner, in den geschrieben werden soll. Typ: `File`

`load` (statisch) Lädt eine Vorberechnung aus dem angegebenen Ordner.

Parameter:

`directory` Der Ordner, aus dem geladen werden soll. Typ: `File`

Rückgabotyp: `ProfileMapCombination`

`loadLazily` (statisch) Gibt eine `ProfileMapCombination` zurück, die erst beim ersten Zugriff auf `getWeights` bzw. `getArcFlags` diese auch aus dem angegebenen Ordner lädt. Diese Methode wird verwendet, um die Startzeit des Programms zu verbessern: Die Information, welche Vorberechnungen existieren, soll zwar jederzeit verfügbar sein, allerdings werden nicht alle Vorberechnungen sofort benötigt.
Parameter:

`directory` Der Ordner, aus dem geladen werden soll. Typ: `File`

Rückgabotyp: `ProfileMapCombination`

`ensureLoaded` Nach Aufruf dieser Methode ist garantiert, dass auch eine Vorberechnung, welche mittels `loadLazily` geladen wurde, vollständig geladen ist. Spätere Aufrufe von `getWeights` bzw. `getArcFlags` sind dann garantiert schnell.
Parameter:

`reporter` Der `ProgressReporter`, dem der Ladefortschritt gemeldet werden soll. Typ: `ProgressReporter`

Weights

Methoden

`save` Speichert die `Weights` in die angegebene Datei.

Parameter:

`file` Die Datei, in die geschrieben werden soll. Typ: `File`

`load` (statisch) Lädt `Weights` aus der angegebenen Datei.

Parameter:

`file` Die Datei, aus der gelesen werden soll. Typ: `File`

Rückgabotyp: `Weights`

ArcFlags

Methoden

`save` Speichert die `ArcFlags` in die angegebene Datei.

Parameter:

`file` Die Datei, in die geschrieben werden soll. Typ: `File`

`load` (statisch) Lädt `ArcFlags` aus der angegebenen Datei.

Parameter:

`file` Die Datei, aus der gelesen werden soll. Typ: `File`

Rückgabotyp: `ArcFlags`

ProgressReporter Neue Klasse. Dient zur Anzeige vom Fortschritt bei verschiedenen Aktionen, etwa der Vorberechnung, dem Benutzer.

Der `ProgressReporter` ist Aufgaben-basiert: Es gibt eine „Basis“-Aufgabe, die in verschiedene Teilaufgaben unterteilt wird, welche wieder in unterschiedliche Teilaufgaben unterteilt wird und so weiter. Für Aufgaben ohne Teilaufgaben kann dann der Fortschritt auch direkt gesetzt werden.

Methoden

`pushTask` Beginnt eine neue (Teil-)Aufgabe mit dem angegebenen Namen.

Parameter:

`name` Der Name der Aufgabe. Typ: `String`

setSubTasks Legt fest, wie viele Teilaufgaben die aktuelle Aufgabe hat und wie sie gewichtet werden sollen. In der zweiten Variante wird nur die Anzahl der Teilaufgaben festgelegt und sie werden als gleich gewichtet angenommen (jeweils Gewicht $\frac{1}{\text{count}}$).

Parameter:

weights Die Gewichte der Teilaufgaben, jeweils im Intervall $[0, 1]$. Typ: `float[]`
oder

count Die Anzahl der Teilaufgaben. Typ: `int`

popTask Beendet die Aufgabe mit dem angegebenen Namen und ihre Teilaufgaben, wenn `name` gegeben ist, sonst die aktuelle Aufgabe.

Die Variante mit `name` erlaubt es, sich von Fehlern in Teilaufgaben zu erholen: Wenn eine Aufgabe Exceptions in ihren Teilaufgaben abfängt, kann sie durch Angabe von `name` auch die Teilaufgaben beenden, die wegen der Exception nicht von den Teilaufgaben selbst beendet werden konnten.

Parameter:

name *optional*: Der Name der Aufgabe, die entfernt werden soll. Typ: `String`

nextTask Abkürzung für `popTask()`; `pushTask(name)`;

Parameter:

name Der Name der neuen Aufgabe. Typ: `String`

openTask Beginnt eine neue (Teil-)Aufgabe mit dem angegebenen Namen und gibt eine `CloseableTask` zurück, die in einem try-with-resources Statement verwendet werden kann, um die Aufgabe auf jeden Fall abzuschließen, selbst wenn eine Teilaufgabe eine Exception wirft.

Parameter:

name Der Name der Aufgabe. Typ: `String`

Rückgabotyp: `CloseableTask`

addProgressListener Registriert einen `ProgressListener`, der bei Fortschritten benachrichtigt wird.

Parameter:

listener Der `ProgressListener`, der bei Fortschritten benachrichtigt werden soll. Typ: `ProgressListener`

setProgress Setzt den Fortschritt der aktuellen Aufgabe direkt. Darf nicht für Aufgaben verwendet werden, die Teilaufgaben haben (siehe `setSubTasks`).

Parameter:

progress Der aktuelle Fortschritt. Typ: `float`

getProgress Gibt den aktuellen Gesamtfortschritt zurück. Rückgabotyp: `float`

getCurrentTask Gibt den Namen der aktuellen Aufgabe zurück. Rückgabotyp: `String`

CloseableTask Hilfsklasse für `ProgressReporter.openTask`. Implementiert `AutoCloseable`, kann also in try-with-resources Statements verwendet werden.

Methoden

close Beendet die Aufgabe, die mit dem zugehörigen `ProgressReporter.openTask` begonnen wurde.

ProgressListener Neues Interface. Wird benötigt um bei Änderungen den Fortschritts in `ProgressReporter` benachrichtigt zu werden.

Methoden

startRoot Wird aufgerufen, wenn die Basisaufgabe des `ProgressReporters` begonnen wird (erster Aufruf von `ProgressReporter.pushTask`).

Parameter:

name Der Name der Basisaufgabe. Typ: `String`

beginTask Wird aufgerufen, wenn eine neue (Teil-)Aufgabe begonnen wird (Aufruf von `ProgressReporter.pushTask` oder `ProgressReporter.nextTask`). Für die Basisaufgabe wird diese Methode *nach* `startRoot` aufgerufen.

Parameter:

name Der Name der (Teil-)Aufgabe. Typ: `String`

progress Wird aufgerufen, wenn sich der Fortschritt ändert. Bei Beenden einer Aufgabe wird diese Methode *nach* `endTask` aufgerufen.

Parameter:

progress Der aktuelle Gesamtfortschritt. Typ: `float`

name Der Name der aktuellen (Teil-)Aufgabe. Typ: `String`

endTask Wird aufgerufen, wenn eine (Teil-)Aufgabe beendet wird (Aufruf von `ProgressReporter.popTask` oder `ProgressReporter.nextTask`). Für die Basisaufgabe wird diese Methode *vor* `finishRoot` aufgerufen.

Parameter:

name Der Name der beendeten (Teil-)Aufgabe. Typ: `String`

finishRoot Wird aufgerufen, wenn die Basisaufgabe des `ProgressReporters` beendet wird.

Parameter:

name Der Name der beendeten Basisaufgabe. Typ: `String`

CurrentCombinationListener Neues Interface. Dient der Benachrichtigung bei Änderung der aktuellen `ProfileMapCombination` (gehalten vom `ProfileMapManager`).

Die `MainView` registriert einen anonymen `CurrentCombinationListener`, um die `MapView` zu de- oder aktivieren und gegebenenfalls eine Nachricht anzuzeigen, dass eine Vorberechnung durchgeführt werden muss.

Methoden

currentCombinationChanged Wird aufgerufen, wenn sich die aktuelle `ProfileMapCombination` ändert, etwa durch Aufruf von `ProfileMapManager.setCurrentCombination`.

Parameter:

newCombination Die neue aktuelle `ProfileMapCombination`.
Typ: `ProfileMapCombination`

RouteModel Das `RouteModel` implementiert nun `CurrentCombinationListener`, um die Route zu löschen, wenn die aktuelle `ProfileMapCombination` sich ändert.

Methoden

currentCombinationChanged Setzt Start- und Zielpunkt sowie die Route und ihre Beschreibung auf `null` und benachrichtigt dann registrierte `RouteModellListener`. Siehe auch `CurrentCombinationListener.currentCombinationChanged`.

Parameter:

newCombination Wird ignoriert. Typ: `ProfileMapCombination`

2.7 Paket Views

Alle Views außer der `MapView` haben im Konstruktor einen neuen Parameter `Window parent`, der ein `Frame`, aus dem dieser Dialog geöffnet, wird darstellt.

`MainView`

Methoden

`currentCombinationChanged` Setzt in alle dafür vorgesehenen Felder den aktuellen Profil- und Kartennamen. Blockiert die `MapView`, falls es keine Vorberechnung für die aktuelle Kombination gibt und gibt durch `textMessage` die Meldung für den Benutzer aus.

Parameter:

`newCombination` Die neue Kombination aus Profil und Karte.

Typ: `ProfileMapCombination`

`textMessage` Gibt Fehlermeldungen für den Benutzer auf den Bildschirm aus.

Parameter:

`str` Der auf den Bildschirm auszugebende Text. Typ: `String`

`MapManagerView`

Methoden

`MapManagerView` Konstruktor, der eine neue `MapManagerView` erzeugt.

Parameter:

`mmc` Ein `MapManagerController` der für die `MapManagerView` verantwortlich ist solange sie offen ist. Typ: `MapManagerController`

`parent` Ein `Frame`, aus dem dieser Dialog geöffnet wird. Typ: `Window`

`currentMap` Die aktuell ausgewählte Karte. Typ: `StreetMap`

`maps` Alle Karten, die importiert wurden. Der Benutzer kann in der Kartenverwaltung aus diesen Karten wählen. Typ: `Set<StreetMap>`

`currentMapProfiles` Alle Profile, für die eine Vorberechnung für die aktuell ausgewählte Karte existiert. Typ: `Set<Profile>`

`ProfileManagerView`

Methoden

`ProfileManagerView` Konstruktor, der eine neue `ProfileManagerView` erzeugt.

Parameter:

`parent` Ein `Frame`, aus dem dieser Dialog geöffnet wird. Typ: `Window`

`pmc` Ein `ProfileManagerController`, der für die `ProfileManagerView` verantwortlich ist, solange sie offen ist. Typ: `ProfileManagerController`

`currentProfile` Das aktuell ausgewählte Profil. Typ: `Profile`

`availableProfiles` Alle erstellten Profile. Typ: `Set<Profile>`

`MapView`

Methoden

`MapView`

Parameter:

source Eine Renderer, der die Kacheln für die Darstellung der Karte liefert.
Typ: **TileSource**

ProgressDialog Neue Klasse. Ein **ProgressListener**, der den aktuellen Fortschritt und die aktuellen Aufgaben in einem Dialog anzeigt. Bei **ProgressListener.finishRoot** wird der Dialog unsichtbar gemacht (**setVisible(false)**).

Methoden

Keine außer geerbten und privaten Methoden.

2.8 Paket Profiles

Profile

Methoden

clone Erstellt eine Kopie eines Profils, welche nicht als Standardprofil gekennzeichnet ist. Rückgabotyp: **Profile**

2.9 Paket Map

StreetMap

Methoden

save Speichert die Karte in den angegebenen Ordner.

Parameter:

file Die Datei, in die geschrieben werden soll. Typ: **File**

load (statisch) Lädt eine Karte aus dem angegebenen Ordner.

Parameter:

file Die Datei, aus der gelesen werden soll. Typ: **File**

Rückgabotyp: **StreetMap**

loadLazily (statisch) Gibt eine **StreetMap** zurück, die erst beim ersten Zugriff auf **getGraph** bzw. **getEdgeBasedGraph** diese auch aus dem angegebenen Ordner lädt. Diese Methode wird verwendet, um die Startzeit des Programms zu verbessern: Die Information, welche Karten vorliegen, soll zwar jederzeit verfügbar sein, allerdings werden nicht alle Karten sofort benötigt.

Parameter:

file Die Datei, aus der gelesen werden soll. Typ: **File**

Rückgabotyp: **StreetMap**

ensureLoaded Nach Aufruf dieser Methode ist garantiert, dass auch eine Karte, welche mittels **loadLazily** geladen wurde, vollständig geladen ist. Spätere Aufrufe von **getGraph** bzw. **getEdgeBasedGraph** sind dann garantiert schnell.

Parameter:

reporter Der **ProgressReporter**, dem der Ladefortschritt gemeldet werden soll. Typ: **ProgressReporter**

Graph

Methoden

getCorrespondingEdge Gibt die Kante in entgegengesetzter Richtung, oder -1, wenn sie nicht vorhanden ist (Erkennen von Einbahnstraßen).

Parameter:

edge Eine ID der Kante. Typ: **int**

Rückgabotyp: **int**

getNumberOfEdges Gibt die Anzahl der Kanten zurück. Dies ermöglicht es, über alle Kanten zu iterieren. Rückgabotyp: **int**

save Speichert den Graphen in die angegebene Datei.

Parameter:

file Die Datei, in die geschrieben werden soll. Typ: **File**

load (statisch) Lädt einen Graphen aus der angegebenen Datei.

Parameter:

file Die Datei, aus der gelesen werden soll. Typ: **File**

Rückgabotyp: **Graph**

IntArraySet Neue Klasse. Ist ein `java.util.Set<Integer>` das die Integers aus einem Interval eines int-arrays darstellt.

Methoden

IntArraySet Erzeugt ein neues Set. Die Daten werden nicht kopiert sondern direkt wiedergegeben.

Parameter:

base Der Index des ersten Elements Typ: **int**

count Die Anzahl der Elemente Typ: **int**

data Die zugrundeliegenden Daten Typ: **int[]**

GraphIndex

Methoden

GraphIndex Der Graph entscheidet, welche Indices gebaut werden sollen und bei welchen Zoomlevel welche Straßen verschwinden, sodass derselbe Index mehrfach benutzen kann.

Parameter:

maxType Der Index des letzten StreetTypes, der noch angezeigt werden soll. Typ: **int**

EdgeBasedGraph

Methoden

getNumberOfTurns Gibt die Anzahl der Abbiegemöglichkeiten zurück. Dies ermöglicht es, über alle Abbiegemöglichkeiten zu iterieren. Rückgabotyp: **int**

save Speichert den kantenbasierten Graphen in die angegebene Datei.

Parameter:

file Die Datei, in die geschrieben werden soll. Typ: **File**

load (statisch) Lädt einen kantenbasierten Graphen aus der angegebenen Datei.

Parameter:

file Die Datei, aus der gelesen werden soll. Typ: **File**

Rückgabotyp: **EdgeBasedGraph**

NodeProperties

Methoden

NodeProperties Konstruktor: Erzeugt ein neues Objekt mit den gegebenen Eigenschaften.

Parameter:

junctionRef Die Nummer der Anschlussstelle. Typ: **String**

junctionName Der Name der Anschlussstelle. Typ: **String**

isMotorwayJunction Gibt an, ob der Knoten eine Schnellstraßen- oder Autobahnanschlussstelle ist. Typ: **boolean**

isTrafficLights Gibt an, ob es sich bei dem Knoten um eine Ampelkreuzung handelt. Typ: **boolean**

save Speichert die **NodeProperties** in die angegebene Datei.

Parameter:

file Die Datei, in die geschrieben werden soll. Typ: **File**

load (statisch) Lädt **NodeProperties** aus der angegebenen Datei.

Parameter:

file Die Datei, aus der gelesen werden soll. Typ: **File**

Rückgabotyp: **NodeProperties**

EdgeProperties

Methoden

save Speichert die **EdgeProperties** in die angegebene Datei.

Parameter:

file Die Datei, in die geschrieben werden soll. Typ: **File**

load (statisch) Lädt **EdgeProperties** aus der angegebenen Datei.

Parameter:

file Die Datei, aus der gelesen werden soll. Typ: **File**

Rückgabotyp: **EdgeProperties**

Restriction

Methoden

save Speichert die **Restrictions** in die angegebene Datei.

Dazu wird zunächst der Typ der Restriction geschrieben und dann die Methode **saveInternal** aufgerufen, welche die einzelnen Unterklassen überschreiben.

Parameter:

file Die Datei, in die geschrieben werden soll. Typ: **File**

load (statisch) Lädt **Restrictions** aus der angegebenen Datei.

Dazu wird zunächst der Typ der Restriction gelesen und dann die Methode **loadInternal** aufgerufen, welche die einzelnen Unterklassen definieren.

Parameter:

file Die Datei, aus der gelesen werden soll. Typ: **File**

Rückgabotyp: **Restriction**

2.10 Paket History

HistoryEntry

Methoden

fromString Gibt einen aus dem String generierten `HistoryEntry` zurück.

Parameter:

s Ein Text, der zu einem `HistoryEntry` erhalten kann. Typ: `String`

Rückgabotyp: `HistoryEntry`

toString Gibt einen aus dem `HistoryEntry` generierten Text in Form eines Strings zurück. Rückgabotyp: `String`

2.11 Paket Util

Coordinates

Methoden

goIntoDirection Berechnet die Koordinaten des Punkts mit der angegebenen Position auf einer Linie. Dieses Verfahren kann verwendet werden, um die Koordinaten eines `PointOnEdge` zu bestimmen.

Parameter:

to Gibt die Richtung an, in die gegangen wird Typ: `Coordinates`

position Ein Wert zwischen 0 und 1, der angibt wie weit in diese Richtung gegangen wird. Typ: `float`

Rückgabotyp: `Coordinates`

toString Gibt eine String-Repräsentation der Koordinaten zurück, die von `fromString` wieder geparkt werden kann. Rückgabotyp: `String`

fromString (statisch) Parst einen Koordinaten-String, wie er von `toString` zurückgegeben wird.

Parameter:

coords Der Koordinaten-String. Typ: `String`

Rückgabotyp: `Coordinates`

parseLatitude (statisch) Parst eine Breitengrad-Angabe aus einer Zeichenkette.

Parameter:

lat Die Breitengrad-Angabe. Typ: `String`

Rückgabotyp: `float`

parseLongitude (statisch) Parst eine Längengrad-Angabe aus einer Zeichenkette.

Parameter:

lon Die Längengrad-Angabe. Typ: `String`

Rückgabotyp: `float`

FileUtil Neue Klasse. Erhält verschiedene statische Methoden, die Dateien und Pfade behandeln.

Methoden

rmRf (statisch) Löscht ein Verzeichnis rekursiv. Wird verwendet von `MapManager.deleteMap` und `ProfileMapManager.deletePrecalculation`.

Parameter:

directory Das Verzeichnis, das gelöscht werden soll. Typ: `File`

getRootDir (statisch) Gibt das Ursprungsverzeichnis der *routeKIT*-Installation zurück. Dieses Verzeichnis enthält alle Karten, Profile und Vorberechnungen.

Windows %APPDATA%\routeKIT

Mac \$HOME/Library/Application Support/routeKIT

Unix/Linux \$HOME/.config/routeKIT

Rückgabotyp: File

getHistoryFile Gibt die Datei zurück, in der der Verlauf (siehe **History**) gespeichert wird: `routeKIT.history` in `getRootDir`. Rückgabotyp: File

TimeUtil Neue Klasse. Enthält Methoden zur Zeitumrechnung.

Methoden

timeSpanString Wandelt eine Zeitspanne in Text um und hängt sie an `text` an. Wird verwendet von `ProfileManagerView` und `MapManagerView`.

Parameter:

text Der `StringBuilder`, an den die Zeitspanne angehängt werden soll.

Typ: `StringBuilder`

interval Die Zeitspanne in Millisekunden. Typ: `int`

Dummies Neue Klasse. Enthält drei Methoden, die eine *routeKIT*-Installation erstellen, welche mehr oder weniger nützlich ist.

Methoden

createDummies Erstellt eine Dummy-Karte (fast leer) mit einer Dummy-Vorberechnung (Arc-Flags alle gesetzt). Die älteste der drei Methoden, und jetzt nur noch nützlich, wenn man schnell irgendeine Vorberechnung braucht.

Parameter:

rootDir Das Wurzelverzeichnis der *routeKIT*-Installation. Typ: File

createInstall Lädt eine Karte des Regierungsbezirks Karlsruhe von `geofabrik.de` herunter und führt mit dieser Karte eine Vorberechnung für das Profil „PKW (Standard)“ durch. Dies erstellt eine vollständige und vollwertige Installation, kann allerdings eine Weile dauern.

Parameter:

rootDir Das Wurzelverzeichnis der *routeKIT*-Installation. Typ: File

downloadInstall Lädt eine komplette, gezippte Installation von `dogcraft.de` herunter und extrahiert sie in `rootDir`. Die Installation enthält eine Karte des Regierungsbezirks Karlsruhe sowie eine Karte von Baden-Württemberg, jeweils mit einer Vorberechnung für das Profil „PKW (Standard)“.

Parameter:

rootDir Das Wurzelverzeichnis der *routeKIT*-Installation. Typ: File

main Startet `downloadInstall`.

Parameter:

args Wird ignoriert. Typ: `String[]`

3 Komponententests

Die automatisierten Komponententests wurden zum größten Teil noch nicht während der Implementierung erstellt und daher erst im Qualitätssicherungsbericht beschrieben.

4 Programmfehler

Im folgendem Abschnitt werden die gefundenen und nicht behobenen Fehler im Programm aufgelistet, sowie gefundene Lösungsansätze für deren Behebung.

1. **Symptom** Für große Karten ist das Rendern der Kacheln zu langsam.
Ursache Es existieren zu viele Kanten auf einer Kachel.
Lösungsidee Vergrößerungsalgorithmus realisieren.
2. **Symptom** Die Anwendung braucht lange zum Starten.
Ursache `GraphIndexe` und Navigationsarrays im Graphen werden beim Starten neu aufgebaut.
Lösungsidee Mehr Daten auf die Festplatte schreiben und beim Start laden.
3. **Symptom** Nach dem Wechseln der Karte sind möglicherweise keine Kanten sichtbar.
Ursache Die neuen Kanten sind in einer anderen geografischen Region.
Lösungsidee Kartenmittelpunkt bestimmen und die Karte dort zentrieren.
4. **Symptom** Die Nachricht „Sie haben ihr Ziel erreicht.“ wird bei jeder Wegbeschreibung ausgegeben.
Ursache Im Programmcode ist keine Bedingung vorhanden, die Nachricht nur bei existierender Beschreibung auszugeben.
Lösungsidee Code verfeinern.
5. **Symptom** Eine Nachricht „Es wurde keine Route gefunden.“ wird niemals ausgegeben.
Ursache Diese Nachricht ist noch nicht im Code vorgesehen.
Lösungsidee Spezialfall implementieren.
6. **Symptom** Es ist möglich, so weit herauszuzoomen, dass die Karte nicht mehr sichtbar ist.
Ursache Die Zoomstufe wird nur statisch auf $[0, 19]$ eingeschränkt.
Lösungsidee Die Zoomstufe abhängig von der Größe der Karte einschränken.

5 Arbeitsplanung

Auf den folgenden Seiten sind der ursprüngliche Implementierungsplan (↗Abbildung 1) sowie der tatsächliche Zeitplan der Implementierung (↗Abbildung 2) als Gantt-Diagramme dargestellt.

Die Anzeige der Karte, für welche die Klasse `MapView` verantwortlich war, wurde vor den `TileRenderer` platziert, da dies als wichtiger für andere Teammitglieder eingestuft wurde. Im Großen und Ganzen erwies sich der abgeschätzte Arbeitsaufwand als zutreffend; allerdings ergaben sich einige Abweichungen im tatsächlichen Arbeitsablauf dadurch, dass nicht immer so viel Zeit wie geplant zur Verfügung stand. Dafür wurde jedoch in der ursprünglichen Planung ein einwöchiger Zeitpuffer vorgesehen, der auch zur Fehlerbehebung genutzt wurde.

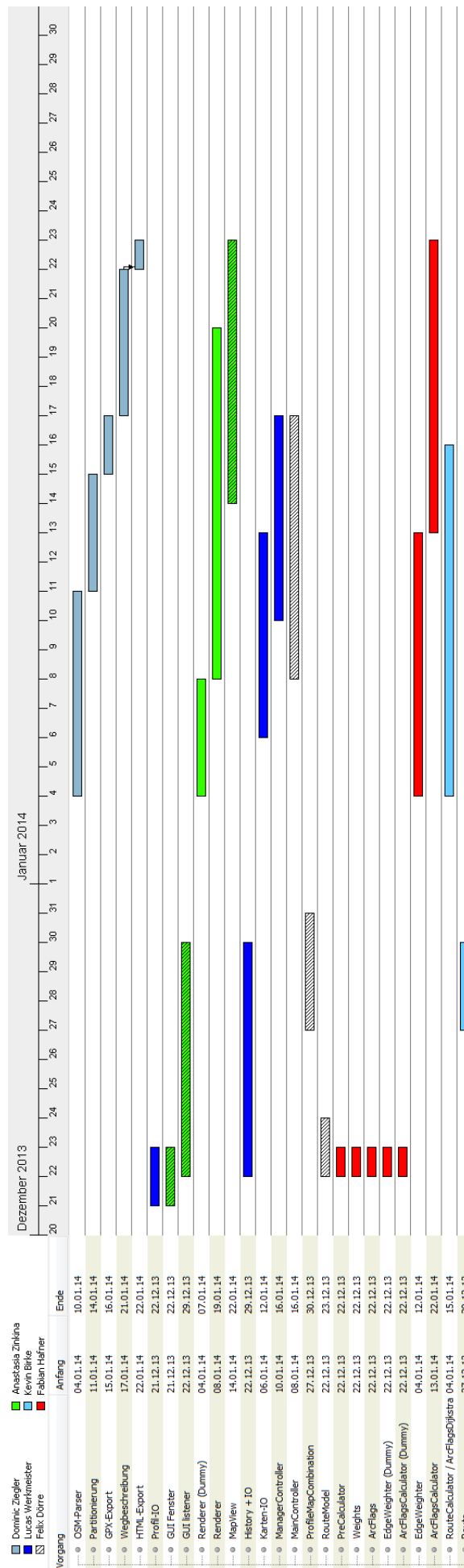


Abbildung 1: Ursprünglicher Zeitplan der Implementierungsphase

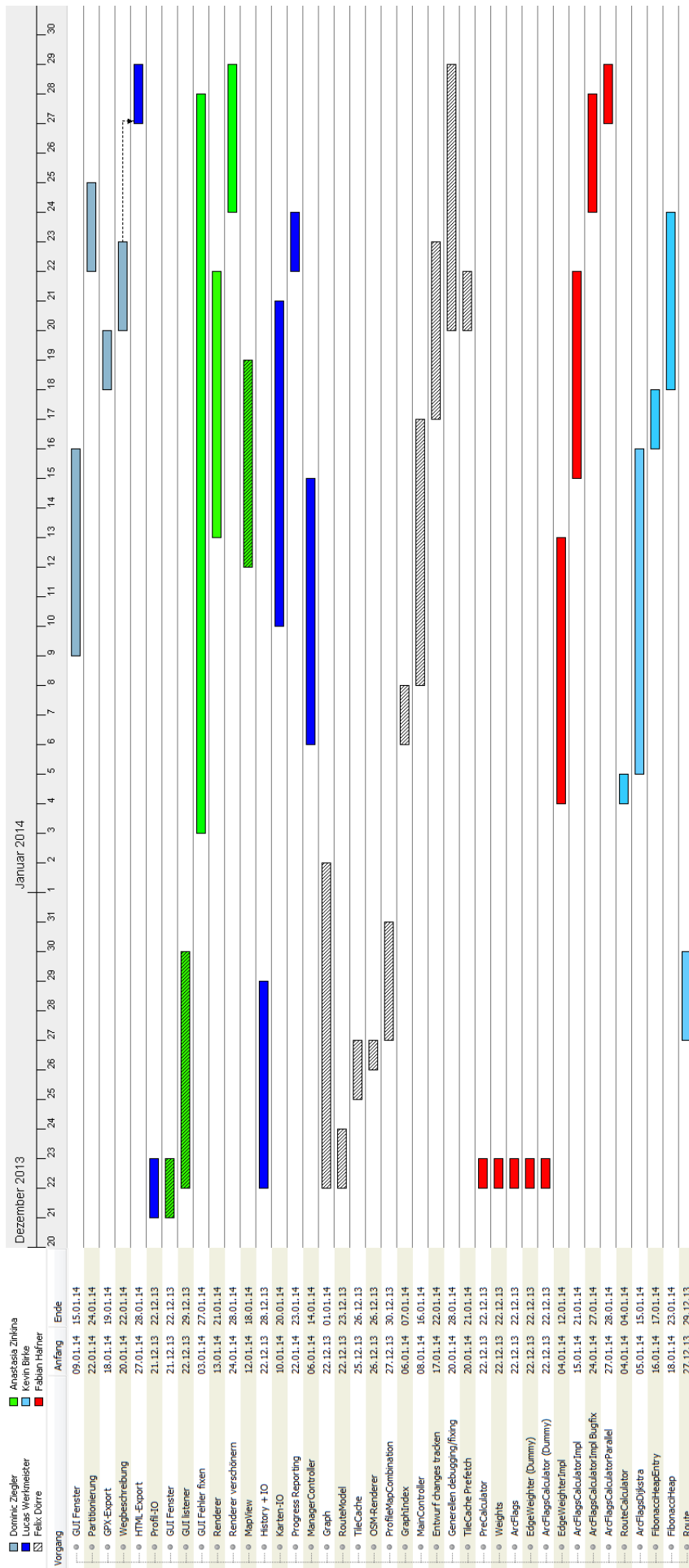


Abbildung 2: Tatsächlicher Arbeitsablauf der Implementierungsphase