Osnove mikroprocesorske elektronike

Marko Jankovec

Prekinitve

Čemu prekinitve?



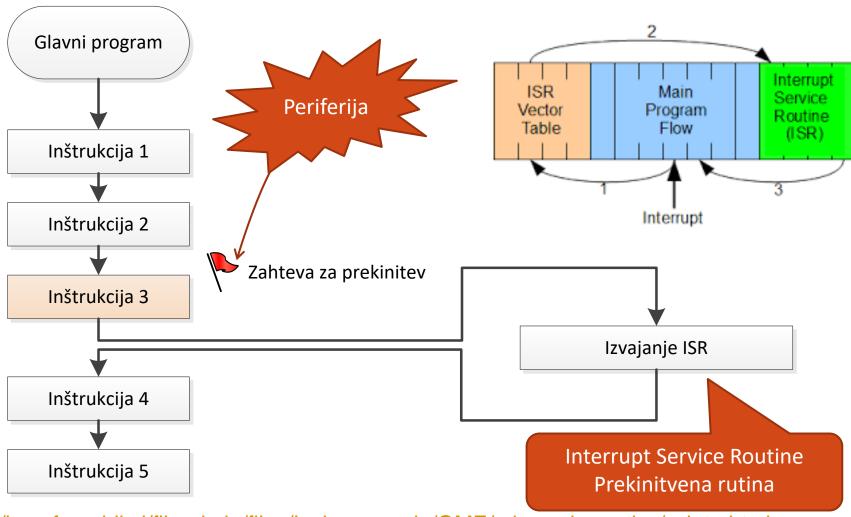




by wes & tony

http://amazingsuperpowers.com

Kaj je to prekinitev (interrupt)?



http://lpvo.fe.uni-lj.si/fileadmin/files/Izobrazevanje/OME/microschematics/zyinta.html

Kdo lahko proži prekinitve?

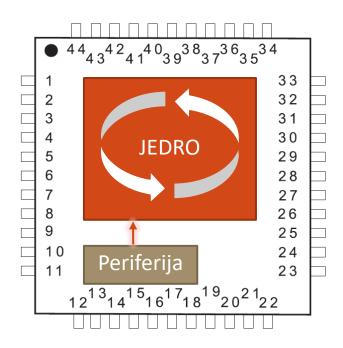
- Zunanji asinhroni dogodki
 - Akcija uporabnika (stisk tipke)
 - Signal naprave (sklenitev končnega stikala)
- Komunikacija
 - Prihod podatka na komunikacijskem vodilu
- Neodvisno delovanje mikrokrmilniške periferije
 - Štetje števca
 - Konverzija podatka AD pretvornika

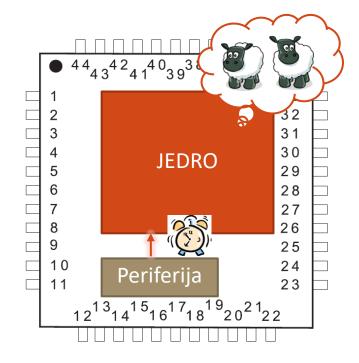
. . .

Pozivanje (polling) in prekinitve (interrupts)

Pozivanje (polling)

Prekinitve (interrupts)





Izvedba v Atmel AVR

```
int main(void)
{
    Init();
    while(1) //neskončna zanka
    {
        // stanje vhoda -> izhod
        if (PIND&0x04) PORTB|=0x02;
        else PORTB&=~0x02;
    }
}
```

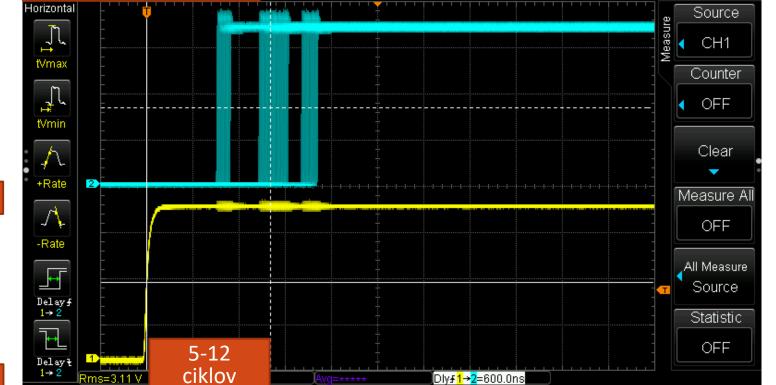
```
ISR
Prekinitev
{
   PINB=0x02; // invertiraj izhod
}
int main(void)
                          main()
   Init();
   set_sleep_mode(SLEEP_MODE_STANDBY);
   EICRA = 0x01;
   EIMSK = 0x01; // mogoči INT0
   EIFR = 0x01; // zbriši zastavico INTF0
   sei(); // globalno omogoči prekinitve
   while(1)
      sleep mode(); //pojdi spat
}
```

Pozivanje (polling)

200ns / razdelek

while(1) //neskončna zanka
{
 // stanje vhoda -> izhod
 if (PIND&0x04) PORTB|=0x02;
 else PORTB&=~0x02;
}

÷

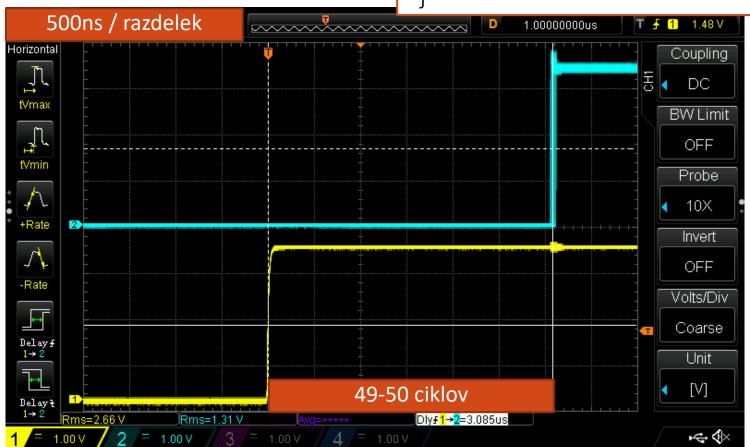


Vhod

Izhod

Prekinitev (interrupt)

```
ISR(INTO_vect) // prekinitvena rutina
{
   PINB=0x02; // invertiraj izhod
}
```



Vhod

Izhod

Pozivanje in prekinitve

Pozivanje (polling)

- Polling je stalno preverjanje stanja neke naprave oz. vsebine podatkov v zanki
- Odziv je hiter,
 - če se spremlja zgolj en vir
- Odziv je precej nedoločljiv
- Mikrokrmilnik je ves čas polno obremenjen
 - Zahteva polno izvajanje programa mikrokrmilnika ves čas
- Zelo težko je na ta način preverjati veliko število dogodkov

Prekinitve (interrupts)

- Prekinitev je odziv mikrokrmilnika na nek (zunanji) dogodek, ki prekine trenutno izvajanje glavnega programa
- Hitrost je odvisna od izvedbe ISR
 - Sklad, optimizacija
- Visoka določenost odziva
 - razen, če se nov vir prekinitve pojavi v času izvajanja ISR
- Omogoča navidezno sočasno izvajanje več nalog
- Omogoča stanje nižje porabe mikrokrmilnika v času med posameznimi prekinitvami
- Občutljivo na šum