

A dark blue vertical bar on the left side of the page. A blue arrow points to the right from the bar, containing the date.

4.6.2022

Лабораторная 14

Several thin, curved lines in dark blue and light gray originate from the bottom left corner and sweep upwards and to the right.

Манатов Рамазан Русланович

1. Цель работы: Приобретение практических навыков работы с именованными каналами. 2. Ход работы:

1) Для начала я создал необходимые файлы с помощью команды «touch common.h server.c client.c Makefile» и открыл редактор emacs для их редактирования (Рисунок 1).

```
/*
 * common.h - заголовочный файл со стандартными определениями
 */

#ifndef __COMMON_H__
#define __COMMON_H__

#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <string.h>
#include <errno.h>
#include <sys/types.h>
#include <sys/stat.h>
#include <fcntl.h>
#include <unistd.h>
#include <time.h>

#define FIFO_NAME "/tmp/fifo"
#define MAX_BUFF 80

#endif /* __COMMON_H__ */
```

Рисунок 1

2) Далее я изменил коды программ, представленных в тексте лабораторной работы. В файл common.h добавил стандартные заголовочные файлы unistd.h и time.h, необходимые для работы кодов других файлов. Common.h предназначен для заголовочных файлов, чтобы в остальных программах их не прописывать каждый раз (Рисунок 2).

```
/*
 * common.h - заголовочный файл со стандартными определениями
 */

#ifndef __COMMON_H__
#define __COMMON_H__

#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <string.h>
#include <errno.h>
#include <sys/types.h>
#include <sys/stat.h>
#include <fcntl.h>
#include <unistd.h>
#include <time.h>

#define FIFO_NAME "/tmp/fifo"
#define MAX_BUFF 80

#endif /* __COMMON_H__ */
```

Рисунок 2

В файл server.c добавил цикл while для контроля за временем работы сервера. Разница между текущим временем time(NULL) и временем начала работы clock_t start=time(NULL) (инициализация до цикла) не должна превышать 30 секунд (Рисунки 3-4)

```

/*
2 * server.c - реализация сервера
3 *
4 * чтобы запустить пример, необходимо:
5 * 1. запустить программу server на одной консоли;
6 * 2. запустить программу client на другой консоли.
7 */

#include "common.h"

int main()
{
    int readfd; /* дескриптор для чтения из FIFO */
    int n;
    char buff[MAX_BUFF]; /* буфер для чтения данных из FIFO */

    /* баннер */
    printf("FIFO Server...\n");

    /* создаем файл FIFO с открытыми для всех
     * правами доступа на чтение и запись
     */
    if(mknod(FIFO_NAME, S_IFIFO | 0666, 0) < 0)
    {
        fprintf(stderr, "%s: Невозможно создать FIFO (%s)\n",
            __FILE__, strerror(errno));
        exit(-1);
    }

    /* откроем FIFO на чтение */
    if((readfd = open(FIFO_NAME, O_RDONLY)) < 0)
    {
        fprintf(stderr, "%s: Невозможно открыть FIFO (%s)\n",
            __FILE__, strerror(errno));
        exit(-2);
    }

    clock_t start = time(NULL);

    while(time(NULL)-start < 30)
    {
        /* читаем данные из FIFO и выводим на экран */
        while((n = read(readfd, buff, MAX_BUFF)) > 0)
        {
            if(write(1, buff, n) != n)

```

Рисунок 3

```

/* читаем данные из FIFO и выводим на экран */
while((n = read(readfd, buff, MAX_BUFF)) > 0)
{
    if(write(1, buff, n) != n)
    {
        fprintf(stderr, "%s: Ошибка вывода (%s)\n",
            __FILE__, strerror(errno));
        exit(-3);
    }
}
close(readfd); /* закроем FIFO */

/* удалим FIFO из системы */
if(unlink(FIFO_NAME) < 0)
{
    fprintf(stderr, "%s: Невозможно удалить FIFO (%s)\n",
        __FILE__, strerror(errno));
    exit(-4);
}

exit(0);
}

```

Рисунок 4

В файл client.c добавил цикл, который отвечает за количество сообщений о текущем времени (4 сообщения), которое получается в результате выполнения команд на Рисунке 7 (/* текущее время */) и команду sleep(5) для приостановки работы клиента на 5 секунд (Рисунки 5, 6)

```

/*
2 * client.c - реализация клиента
3 *
4 * чтобы запустить пример, необходимо:
5 * 1. запустить программу server на одной консоли;
6 * 2. запустить программу client на другой консоли.
7 */

#include "common.h"

#define MESSAGE "Hello Server!!!\n"

int
main()
{
    int writefd; /* дескриптор для записи в FIFO */
    int msglen;

    /* баннер */
    printf("FIFO Client...\n");

    for(int i=0; i<4; i++)
    {
        /* получим доступ к FIFO */
        if((writefd = open(FIFO_NAME, O_WRONLY)) < 0)
        {
            fprintf(stderr, "%s: Невозможно открыть FIFO (%s)\n",
                __FILE__, strerror(errno));

            exit(-1);
            break;
        }
        long int ttime=time(NULL);
        char* text=ctime(&ttime);

        /* передадим сообщение серверу */

```

Рисунок 5

```

    /* передадим сообщение серверу */
    msglen = strlen(text);
    if(write(writefd, text, msglen) != msglen)
    {
        fprintf(stderr, "%s: Ошибка записи в FIFO (%s)\n",
                __FILE__, strerror(errno));
        exit(-2);
    }
    sleep(5);
}

/* закроем доступ к FIFO */
close(writefd);
exit(0);
}

```

Рисунок 6

Makefile (файл для сборки) не изменял (Рисунок 7).

```

all: server client

server: server.c common.h
    gcc server.c -o server

client: client.c common.h
    gcc client.c -o client

clean:
    -rm server client *.o

```

Рисунок 7

3) После написания кодов, я, используя команду «make all», скомпилировал необходимые файлы (Рисунок 8).

```

[rrManatov@fedora ~]$ make all
gcc server.c -o server
gcc client.c -o client

```

Рисунок 8

Далее я проверил работу написанного кода. Отрыл 3 консоли (терминала) и запустил: в первом терминале – «./server», в остальных двух – «./client». В результате каждый терминал клиент вывел по 4 сообщения. Спустя 30 секунд работа сервера была прекращена (Рисунок 9) (Рисунок 10). (Рисунок 11). Программа работает корректно.

```
[rrManatov@fedora ~]$ ./server
FIFO Server...
Sat Jun  4 12:29:27 2022
Sat Jun  4 12:29:32 2022
Sat Jun  4 12:29:37 2022
Sat Jun  4 12:29:37 2022
Sat Jun  4 12:29:42 2022
Sat Jun  4 12:29:42 2022
Sat Jun  4 12:29:47 2022
Sat Jun  4 12:29:52 2022
[rrManatov@fedora ~]$
```

Рисунок 9

```
[rrManatov@fedora ~]$ ./client
FIFO Client...
```

Рисунок 10

```
[rrManatov@fedora ~]$ ./client
FIFO Client...
```

Рисунок 11

Также я отдельно проверила длительность работы сервера, введя команду «./server» в одном терминале. Он завершил свою работу через 30 секунд (Рисунки 13, 12). Если сервер завершит свою работу, не закрыв канал, то, когда мы будем запускать этот сервер снова, появится ошибка «Невозможно создать FIFO» (Рисунок 3), так как у нас уже есть один канал.

```
[rrManatov@fedora ~]$ ./server
FIFO Server...
```

Рисунок 12

```
[rrManatov@fedora ~]$ ./server
FIFO Server...
server.c: Невозможно создать FIFO (File exists)
```

Рисунок 13

Вывод: В ходе выполнения данной лабораторной работы я приобрел практические навыки работы с именованными каналами

Контрольные вопросы:

- 1) Именованные каналы отличаются от неименованных наличием идентификатора канала, который представлен как специальный файл (соответственно имя именованного канала – это имя файла). Поскольку файл находится на локальной файловой системе, данное IPC используется внутри одной системы.
- 2) Чтобы создать неименованный канал из командной строки нужно использовать символ |, служащий для объединения двух и более процессов: процесс_1 | процесс_2 | процесс_3...

3) Чтобы создать именованный канал из командной строки нужно использовать либо команду «mknod », либо команду «mkfifo ».

4) Неименованный канал является средством взаимодействия между связанными процессами – родительским и дочерним. Родительский процесс создает канал при помощи системного вызова: «int pipe(int fd[2]);». Массив из двух целых чисел является выходным параметром этого системного вызова. Если вызов выполнен нормально, то этот массив содержит два файловых дескриптора. fd[0] является дескриптором для чтения из канала, fd[1] – дескриптором для записи в канал. Когда процесс порождает другой процесс, дескрипторы родительского процесса наследуются дочерним процессом, и, таким образом, прокладывается трубопровод между двумя процессами. Естественно, что один из процессов использует канал только для чтения, а другой – только для записи. Поэтому, если, например, через канал должны передаваться данные из родительского процесса в дочерний, родительский процесс сразу после запуска дочернего процесса закрывает дескриптор канала для чтения, а дочерний процесс закрывает дескриптор для записи. Если нужен двунаправленный обмен данными между процессами, то родительский процесс создает два канала, один из которых используется для передачи данных в одну сторону, а другой – в другую.

5) Файлы именованных каналов создаются функцией mkfifo() или функцией mknod: • «int mkfifo(const char *pathname, mode_t mode);», где первый параметр – путь, где будет располагаться FIFO (имя файла, идентифицирующего канал), второй параметр определяет режим работы с FIFO (маска прав доступа к файлу), • «mknod (namefile, IFIFO | 0666, 0)», где namefile – имя канала, 0666 – к каналу разрешен доступ на запись и на чтение любому запросившему процессу), • «int mknod(const char *pathname, mode_t mode, dev_t dev);». Функция mkfifo() создает канал и файл соответствующего типа. Если указанный файл канала уже существует, mkfifo() возвращает -1. После создания файла канала процессы, участвующие в обмене данными, должны открыть этот файл либо для записи, либо для чтения.

6) При чтении меньшего числа байтов, чем находится в канале или FIFO, возвращается требуемое число байтов, остаток сохраняется для последующих чтений. При чтении большего числа байтов, чем находится в канале или FIFO, возвращается доступное число байтов. Процесс, читающий из канала, должен соответствующим образом обработать ситуацию, когда прочитано меньше, чем заказано.

7) Запись числа байтов, меньшего емкости канала или FIFO, гарантированно атомарно. Это означает, что в случае, когда несколько процессов одновременно записывают в канал, порции данных от этих процессов не перемешиваются. При записи большего числа байтов, чем это позволяет канал или FIFO, вызов write(2) блокируется до освобождения требуемого места. При этом атомарность операции не гарантируется. Если процесс пытается записать данные в канал, не открытый ни одним процессом на чтение, процессу генерируется сигнал SIGPIPE, а вызов write(2) возвращает 0 с установкой ошибки (errno=ERRPIPE) (если процесс не установил обработки сигнала SIGPIPE, производится обработка по умолчанию – процесс завершается).

8) Количество процессов, которые могут параллельно присоединяться к любому концу канала, не ограничено. Однако если два или более процесса записывают в канал данные одновременно, каждый процесс за один раз может записать максимум PIPE BUF байтов данных. Предположим, процесс (назовем его А) пытается записать X байтов данных в канал, в котором имеется место для Y байтов данных. Если X больше, чем Y, только первые Y байтов данных записываются в канал, и процесс блокируется. Запускается другой процесс (например. В); в это время в канале появляется свободное пространство (благодаря третьему процессу, считывающему данные из канала). Процесс В записывает данные в канал. Затем, когда выполнение процесса А возобновляется, он записывает оставшиеся X-Y байтов данных в канал. В результате данные в канал записываются

поочередно двумя процессами. Аналогичным образом, если два (или более) процесса одновременно попытаются прочитать данные из канала, может случиться так, что каждый из них прочитает только часть необходимых данных.

9) Функция `write` записывает байты `count` из буфера `buffer` в файл, связанный с `handle`. Операции `write` начинаются с текущей позиции указателя на файл (указатель ассоциирован с заданным файлом). Если файл открыт для добавления, операции выполняются в конец файла. После осуществления операций записи указатель на файл (если он есть) увеличивается на количество действительно записанных байтов. Функция `write` возвращает число действительно записанных байтов. Возвращаемое значение должно быть положительным, но меньше числа `count` (например, когда размер для записи `count` байтов выходит за пределы пространства на диске). Возвращаемое значение `-1` указывает на ошибку; `errno` устанавливается в одно из следующих значений: `EACCES` – файл открыт для чтения или закрыт для записи, `EBADF` – неверный `handle`-р файла, `ENOSPC` – на устройстве нет свободного места. Единица в вызове функции `write` в программе `server.c` означает идентификатор (дескриптор потока) стандартного потока вывода.

10) Прототип функции `strerror`: «`char * strerror(int errornum);`». Функция `strerror` интерпретирует номер ошибки, передаваемый в функцию в качестве аргумента – `errornum`, в понятное для человека текстовое сообщение (строку). Откуда берутся эти ошибки? Ошибки эти возникают при вызове функций стандартных Си-библиотек. То есть хорошим тоном программирования будет – использование этой функции в паре с другой, и если возникнет ошибка, то пользователь или программист поймет, как исправить ошибку, прочитав сообщение функции `strerror`. Возвращенный указатель ссылается на статическую строку с ошибкой, которая не должна быть изменена программой. Дальнейшие вызовы функции `strerror` перезапишут содержание этой строки. Интерпретированные сообщения об ошибках могут различаться, это зависит от платформы и компилятора.