# System-Programmierung 4: Prozesse und Signale

CC BY-SA, Thomas Amberg, FHNW (soweit nicht anders vermerkt)

n u

### Ablauf heute

1/2 Vorlesung,

1/2 Hands-on,

Feedback.

Slides, Code & Hands-on: tmb.gr/syspr-4



### Prozesse und Programme

Prozesse sind Instanzen eines laufenden Programms.

Ein *Programm* ist ein File mit Informationen, wie ein Prozess zur Laufzeit konstruiert wird.

Ein Programm kann mehrere Prozesse kreieren, und mehrere Prozesse können dasselbe Programm laufen lassen bzw. instanzieren.

3

### Programm Binary Aufbau

Binärformat
Instruktionen
Eintrittspunkt
Programmdaten
Relokations- und
Symboltabellen
Shared Libraries
Weitere Angaben

z.B. Executable & Linking Format (ELF).
Das "Programm" in Maschinensprache.
Instruktion bei der das Programm startet.
Initialwerte, Konstanten, String-Literale.
Position und Name von Funktionen und Variablen im Programm, für Debugging.
Liste der Libraries und Pfad des Linkers.
Informationen, wie Prozess gebaut wird.

4

### Prozess aus Kernel Sicht

Der Kernel sieht Prozesse als User-Space Speicher mit Programmcode und Initialwerten von Variablen.

Zudem unterhält der Kernel Datenstrukturen, um den Zustand von Prozessen zu managen, z.b. Prozess IDs, Virtual Memory, Offene File Deskriptoren, Signal-Handling, Ressourcenverbrauch und -Limiten, das aktuelle Arbeitsverzeichnis, und vieles mehr.

### Prozess IDs

Jeder Prozess hat eine *Prozess ID* (PID), eine ganze, positive Zahl die den Prozess im System identifiziert.

Der getpid() System Call liefert die PID des Callers:
pid\_t getpid(void); // geht immer ohne Error

Der init Prozess mit dem Linux startet, hat die PID 1.

Die maximale Anzahl PIDs im System ist *PID\_MAX*: \$ cat /proc/sys/kernel/pid\_max

6

### Prozess Baumstruktur

pid.c

Jeder Prozess hat einen Vorgänger-/Parent-Prozess: pid\_t getppid(void); // immer ohne Error - oder \$ cat /proc/PID/status | grep PPid # z.B. PID=1

Die Prozesse bilden einen Baum, mit *init* als Wurzel: \$ pstree // zeigt den aktuellen Prozess-Baum

Wenn ein Prozess verwaist, wird er von *init* adoptiert, d.h. die *qetppid()* Funktion gibt ab dann 1 zurück.

Prozess Speicherlayout

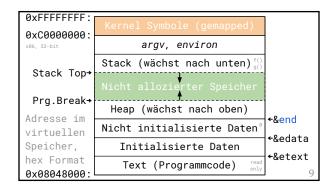
segments.c

Der Speicher jedes Prozesses ist in *Segmente* geteilt: Text bzw. Programmcode, initialisierte Daten, nicht initialisierte Daten (bss), Stack und Heap.

Das Beispiel *segments.c* zeigt, welche Programmteile in welchem Segment alloziert werden, zusammen mit:

\$ size segments // Grösse von text, data & bss
\$ cat /proc/PID/maps // zeigt Segment Adressen

8



### Virtueller Speicher

Linux managt Speicher als *Virtual Memory*, so wird eine effiziente Nutzung von CPU und RAM erreicht.

Das geht, weil aufeinanderfolgende Speicherzugriffe oft zeitlich und örtlich in der Nähe voneinander sind, z.B. in *while-*Schleifen, oder Array-Zugriffen: a[i++]

Dadurch muss nur ein Teil des Adressraums ins RAM geladen werden, eine *Page*, der Rest ist ausgelagert.

### **Prozess Page Table** Der Kernel führt für jeden Prozess eine *Page Table*: Page Table Virtueller Physischer Speicher Adressraum / Prozess (RAM), Page Frames Page 0 Page Frame 5 8 Page 1 Page Frame 6 Page 2 5 Page Frame 7 Page Frame 8 7 Page 0

## Mapping auf physischen Speicher

Die Page Table beschreibt das Mapping von Pages im virtuellen Speicher auf physischen Speicher (RAM).

Unbenutzter virtueller Adressraum ist nicht gemappt.

Wenn ein Prozess auf ungemappten Speicher zugreift, gibt es einen Segmentation Fault (SIGSEGV).

Der gültige Adressraum kann sich ändern, wenn der Kernel zur Laufzeit Pages alloziert und dealloziert.

### Vorteile von virtuellem Speicher

Prozesse sind voneinander und vom Kernel isoliert.

Programmtext kann (read-only) geshared werden.

Pages sind markierbar als read-/write-/executable.

Entwickler müssen physisches Layout nicht kennen.

Das Programm lädt/läuft schneller, und spart RAM.

Mehr Programme im RAM => CPU ist ausgelastet.

### Stack und Stack Frames

Pro Funktionsaufruf wird ein Stack Frame alloziert. das nach dem return wieder vom Stack entfernt wird.

Der Stack wächst mit jedem (verschachtelten) Aufruf und schrumpft beim return wieder um einen Frame.

Ein Stack Frame enthält Funktionsargumente, lokale "automatische" Variablen, und CPU Register Kopien.

### Command Line Argumente

args.c<sup>01</sup>

Die main() Funktion eines Programms wird von der Shell aufgerufen mit den Argumenten *argc* und *argv*: int main(int argc, char\* argv[]);

Der Name des Programms ist in argv[0] enthalten.

Die Elemente von argv sind Null-terminierte Strings.

Command Line eines Programms in Linux anzeigen: \$ cat -v /proc/PID/cmdline # mit ^@ für '\0'

### Umgebungsvariablen

environ.c

Environment, enthalten in einer globalen Variablen: extern char \*\*environ; // Liste von Strings

Auf einzelne Umgebungsvariable zugreifen: char \*getenv(const char \*name); // oder NULL int putenv(char \*string); // != 0 => Error

Umgebungsvar. eines Programms in Linux anzeigen: \$ sudo cat /proc/PID/environ

## Dynamische Speicherallokation

Manchmal brauchen Programme neuen Speicher für dynamische Datenstrukturen (Listen, Bäume, etc.) deren Grösse erst zur Laufzeit bekannt wird.

Dieser Speicher kommt meistens vom Heap, dessen Grösse über System Calls verändert werden kann.

Wir betrachten nun Funktionen, um auf dem Heap (und auf dem Stack) neuen Speicher zu allozieren.

### Heap Speicher allozieren

heap.c

Heap Speicher allozieren mit *malloc()*:

void \*malloc(size\_t size); // Zeiger oder NULL

Der resultierende void-Pointer passt für alle Typen.

Heap Speicher freigeben mit *free()*:

void free(void \*p); // genau einmal pro Zeiger

Freigegebener Speicher wird in eine Liste freier Blöcke eingefügt, später von malloc() wiederverwendet.

### Fehlerfälle bei malloc() und free()

```
Die malloc() Funktion liefert im Fehlerfall NULL:
void *p = malloc(size); // NULL => ENOMEM
if (p == NULL) { printf("error %d\n", errno); }
Falls free() schon einmal aufgerufen wurde:
free(p); // Verhalten undefiniert, z.B. SIGSEGV
Falls free(NULL) aufgerufen wird:
free(NULL); // Kein Effekt
```

### Heap Grösse setzen free and sbrk<sup>TLPI</sup>

Der  $Program\ Break$  markiert die Grenze des Heaps, mit  $sbrk(\theta)$  kann man den Program Break auslesen, mit  $brk(\theta)$  an eine neue Adresse im Speicher setzen: void \*sbrk(intptr\_t increment); // alte Adresse int brk(void \*addr); // LEGACY, sbrk auch

Diese System Calls braucht es vor allem, um Library Funktionen *malloc()* und *free()* zu implementieren.

20

### Hands-on, 30': Eigenes *malloc()* malloc.!c

Implementieren Sie ein Programm my\_malloc.c das Funktionen my\_malloc() und my\_free() anbietet.

Nutzen Sie dazu die System Calls sbrk() oder brk().

Eine Skizze des *malloc()* Algorithmus' gibt es unter https://stackoverflow.com/a/31026883/3588

Vereinfachung: Gerüst von my\_malloc.c im Repo.

21

### Implementierung von *malloc(n)*

Scanne Liste freier Blöcke, bis Block  $\geq n$ , 1st-/best-fit.

Grösse = n? return Block, sonst den zu grossen Block aufteilen, in einen return- und einen freien Block.

Kein freier Block? Heap mit sbrk() um  $N \ge n$  Bytes vergrössern, mit N = ein Vielfaches der Page-Grösse, return Block, Rest als Block in die Liste freier Blöcke.

22

# Implementierung von free() size.c Bei malloc() hat's jeweils ein Byte für die Block Länge: void \*p = malloc(n); // => \*((int \*)p-1) ≈ n<sub>8</sub>+1 p: Achtung: free() nur auf Pointer die von malloc() kommen free() nutzt den Block zudem für prev, next Pointers: llist: 5 prv not 1 1 0 2 h i 4 prv not 1 a

### Stack Speicher allozieren

Mit alloca() alloziert man Speicher auf dem Stack: void \*alloca(size\_t size); // sparsam nutzen

Da der Aufrufer zuoberst auf dem Stack ist, kann die Library in *alloca()* einfach den Stack Pointer erhöhen.

Falls Speicher voll: Segmentation Fault, nicht NULL.

Stack Speicher wird nach *return* frei, wenn der Stack Frame abgeräumt wird, es gibt hier kein *free()*.

### Signale

Ein Signal sagt dem Prozess, dass etwas passiert ist. Signale sind eine Art Software Interrupts, da sie wie echte Interrupts den Programmablauf unterbrechen. Man weiss oft nicht genau, wann ein Signal kommt.

Prozesse können Signale an andere Prozesse senden, und an sich selbst, die meisten Signale kommen aber vom Kernel (HW Exceptions, Input, SW Events).

### Signal Ursachen

Im Kernel ist eine Hardware Exception aufgetreten, z.B. Division durch Null oder Segmentation Fault.

Bei User Input, z.B. CTRL-C oder CTRL-Z gedrückt.

Software Events, z.B. wenn ein Timer abgelaufen ist, oder Input verfügbar wird an einer File Schnittstelle, oder wenn ein Prozess ein Signal verschickt hat.

### Signal Ablauf

Eine Quelle (Kernel, Prozess) generiert ein Signal.

Bis zur Auslieferung ist das Signal pending (hängig).

Sobald der Prozess an der Reihe ist, wird es geliefert.

Der Prozess kann nun (mit Core Dump) terminieren, stoppen, wieder weiterlaufen, das Signal ignorieren, oder das Signal behandeln, mit einem Handler.

### Signal Nr. und Symbole

Jedes Signal hat eine Nr. und ein SIGxxxx Symbol: #define SIGINT 2 // in signal.h

Standard Signale vom Kernel an den Prozess: 1 - 31.

Daneben gibt es in Linux real-time Signale: 32 - 64, für Anwendungs-spezifische Use Cases: SIGRTMIN+n

Auf Signale sollte man immer per Symbol verweisen, weil sie je nach System verschiedene Nr. haben.

### Signale Maskieren

Darf ein Prozess nicht unterbrochen werden, setzt man eine Maske um einzelne Signale abzublocken.

Die blockierten Signale eines Prozesses anzeigen: \$ cat /proc/PID/status # SigBlk

Signale bleiben *pending* bis sie entblockt werden: \$ cat /proc/PID/status # SigPnd, ShdPnd

Es gibt keine Queue, Signal-Masken sind nur Sets.

### Signal Handler installieren

Der *signal()* Call setzt für ein Signal *s* den Handler *h*: void (\*signal(int s, void (\*h)(int))) (int);

Ein Signal Handler hat demnach die folgende Form: void handle(int signal) { ... }

Der return-Wert ist die vorherige Handler-Funktion: old\_handle = signal(SIGINT, handle); // save // do something else, handle handles SIGINT ... signal(SIGINT, old\_handle); // restore

### Signal Handler Konstanten

```
Bei einem Fehler ist der return-Wert SIG_ERR:
result = signal(SIGINT, handle);
if (result == SIG_ERR) { ... }
Für default Signal Handler, SIG_DFL installieren:
result = signal(SIGINT, SIG_DFL);
Signal ignorieren, d.h. Handler SIG_IGN installieren:
result = signal(SIGINT, SIG_IGN);
```

### Hands-on, 15': Sig. Handler sigint.!c, .!png

Ihr nächstes Programm *my\_sigint.c*, soll das Signal *SIGINT* mit einer Funktion *handle()* behandeln.

Schicken Sie ihrem Programm SIGINT mit CTRL-C.

Welche Rolle spielen User, Shell, Kernel, Prozess?

Zeichnen Sie ein Sequenzdiagramm des Aufrufs, z.B. mit https://www.websequencediagrams.com/

32

### Signal Handler Design

Signal Handler sollten so einfach wie möglich sein.

Oft setzt der Handler einfach nur ein globales Flag: volatile int flag; // portabel: sig\_atomic\_t

Bei *Reentrance* (Wiedereintritt) wird Code mehrfach ausgeführt, Race Conditions können entstehen. Es ist z.B. unsafe, *stdio-*Funktionen wie *printf()* aufzurufen.

Bzw. man muss mit seltsamem Output rechnen.

33

### Signale senden mit kill()

Ein Signal *sig* an den Prozess *pid* senden, mit *kill()*: int kill(pid\_t pid, int sig); // or -1, errno

Falls  $pid = \theta$  ist, geht das Signal an alle in derselben Prozess-Gruppe, wie der aufrufende Prozess.

Mit *pid* = -1 geht das Signal an alle Prozesse, an die der Aufrufer Signale senden darf, ausser an *init*.

Mit  $siq = \theta$  wird geprüft, ob Senden möglich ist.

0.4

### Signale senden mit raise()

raise() sendet ein Signal sig an den eigenen Prozess:
int raise(int sig); // != 0 bei Error EINVAL

Das Aufrufen von *raise()* hat denselben Effekt wie: kill(getpid(), sig);

Oder, in einem Programm mit mehreren Threads: pthread\_kill(pthread\_self(), sig);

Der einzige Fehler ist EINVAL, falls sig ungültig.

### Signal Beschreibung ausgeben

strsignal() liefert die Beschreibung des Signals sig: char \*strsignal(int sig); // oder NULL Der String ist nur bis zum nächsten Aufruf gültig.

psignal() druckt eine Fehlermeldung msg, gefolgt
von der Beschreibung von sig und \n auf stderror:
void psignal(int sig, const char \*msg);

36

### Sets von Signalen

Für Sets von Signalen gibt's den System Typ sigset\_t.

```
Mit sigemptyset() oder sigfillset() wird ein Set kreiert: int sigemptyset(sigset_t *set); // leeres Set int sigfillset(sigset_t *set); // alle im Set sig{add|del}set() schliesst das Signal sig ein oder aus: int sigaddset(const sigset_t *set, int sig); int sigdelset(const sigset_t *set, int sig);
```

### Signale maskieren mit *sigmask()*

```
Signal Set old durch new ersetzen mit sigprocmask():
int sigprocmask(int how, // e.g. SIG_SETMASK
  const sigset_t *new, // e.g. NULL = get old
  sigset_t *old); // ergibt 0 oder -1, errno
```

Der how Parameter kann folgende Werte annehmen: SIG\_BLOCK; // Signale in new werden hinzugefügt SIG\_UNBLOCK; // Signale in new werden entfernt SIG\_SETMASK; // Signale in new werden gesetzt

### Warten auf Signale pause.c, intquit.c<sup>TLPI</sup>

Die pause() Funktion suspendiert den Prozess, bis ein Signal eintrifft, danach wird -1 zurückgegeben: int pause(void); // -1, errno = EINTR

Prüfen ob ein vom Handler gesetztes Flag aktiv ist:
pause(); // wartet auf das nächste Signal
// installierter Handler wird aufgerufen
// der Handler setzt ein globales Flag
if (flag) { ... } // siehe auch pause.c

### Selbststudium, 3h: Prozess Kreation

Als Vorbereitung auf die nächste Lektion, lesen Sie [TLPI] Chapter 24: Process Creation.

Das PDF des Kapitels 24 ist verfügbar als Leseprobe.

Die nächste Lektion fasst den Lesestoff zusammen, ohne Selbststudium wird das Tempo eher hoch sein.

PS. Eine gute Übersicht zu Signals finden Sie hier.

40

## Feedback oder Fragen?

Gerne auf https://fhnw-syspr-fs20.slack.com/ Oder per Email an thomas.amberg@fhnw.ch

Slides, Code & Hands-on: tmb.gr/syspr-4



