RAFAEL RAMOS DE MATOS

ENGENHARIA DE CONTROLE E AUTOMAÇÃO

Brasília, Distrito Federalin linkedin.com/in/rrmatos

github.com/rrmatos
rrmatos.ml

EXPERIÊNCIA

Robótica

Laboratório de Automação e Robótica - LARA

🛗 Junho 2018 - Dezembro 2019

- Pasília, Distrito Federal
- Implementação de um sensor de força para a piça do robô UR3.
- Implementação de uma interface de comunicação via ROS (Robot Operating System) entre o robô UR3 e Computador.

Manutenção e Sensoriamento

Diretoria de Tecnologia do Banco do Brasil (Data Center) - DITEC

Movembro 2019 - Atualmente

Pasília. Distrito Federal

- Elaboração e vistoria dos planos de manteação baseando-se em TPM e RCM.
- Sensoriamento de maquinas presentes no Data Center para coleta de dados para serem analizados e propor manutenções mais eficientes.

Sensoriamento

Babcock International

🗎 Janeiro 2020 - Atualmente

Pasília, Distrito Federal

 Implantação do software Manusis 4.0 e Sensoriamento de motores elétricos.

PROJETOS

Projeto 1

Controle de Posição em Servo Motores

🛗 Janeiro 2018 - Dezembro 2018

• Controlador PID e Controlador em espaço de estado para controle de posição de um servo motor rotativo.

Projeto 2

Robótica Cooperativa

Julho 2018 - Junho 2019

• Controle cooperativo multi-agente: Interfaciamento amigável para robôs manipuladores usasdo Roboti Operating System (ROS).

HABILIDADES INTERPESSOAIS

Esforçado

Comunicação

Colaboração

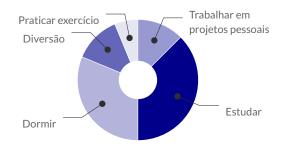
flexibilidade

Liderança

Orientação para resultados

Trabalhar sob pressão

UM DIA NA MINHA VIDA



FILOSOFIA DE VIDA

"O trabalho dignifica o homem."

SOFTWARE

Matlab (prototipagem) KiCad (Circuit Design)

Pacote Office

LINGUAGENS DE PROGRAMAÇÃO

Matlab

C/C++

Python

SISTEMAS OPERACIONAIS

Linux

Windows

LINGUAS

Inglês Espanhol



FORMAÇÃO

Engenharia de Controle e Automação

Universidade de Brasília-UnB

Agosto 2015 - Em progresso

Técnico em Edificações
Instituto Federal do Maranhão-IFMA

CONQUISTAS



Vale challenge FIEMGlab



Campeonato Municipal de futebol sub-16

CERTIFICADOS

Robot Operating System (ROS) Raspberry Pi

Tensorflow: Machine Learning Programação de CLP

