1 包除原理

数え上げのテクニックの一つ. 集合 A が与えられ,その要素を変数とする述語たち $\mathcal{P}=\{P_1,\ldots,P_n\}$ を考える. $1\leqslant i\leqslant n$ に対して A の部分集合 A_i を $A_i=\{a\in A\mid P_i(a)\}$ で定めるとき, $\bigcup_{i=1}^n A_i$ の要素数を求めるものである. $\Lambda_n=\{1,\ldots,n\}$ とする.

$$\left| \bigcup_{i=1}^{n} A_{i} \right| = \sum_{\emptyset \subset \Lambda \subset \Lambda_{n}} (-1)^{|\Lambda|-1} \cdot \left| \bigcap_{i \in \Lambda} A_{i} \right|. \tag{1}$$

$$= \sum_{j=1}^{n} (-1)^{j-1} \cdot \left(\sum_{|\Lambda|=j} \left| \bigcap_{i \in \Lambda} A_i \right| \right). \tag{2}$$

 Λ の要素数を固定したときに $\left|\bigcap_{i\in\Lambda}A_i\right|$ の総和を DP などで求められるなら,式 (2) を用いて計算することができる.また,特に $\left|\Lambda\right|=\left|\Lambda'\right|\implies \left|\bigcap_{i\in\Lambda}A_i\right|=\left|\bigcap_{i\in\Lambda'}A_i\right|$ であるなら, $\left|\Lambda\right|=j$ であるような Λ の代表元を Λ^j と書くことにして次のように変形できる.

$$\left| \bigcup_{i=1}^{n} A_i \right| = \sum_{j=1}^{n} (-1)^{j-1} \cdot {}_{n}C_j \cdot \left| \bigcap_{i \in \Lambda^j} A_i \right|. \tag{3}$$

式 (1) においては \sum で足される項が 2^n-1 個だったのに対し,式 (2)–(3) では n に減っていてうれしい.

上の議論は, $\left|\bigcap_{i\in\Lambda}A_i\right|$ を計算するのが容易であることを前提としているが,逆に $\left|\bigcap_{i\in\Lambda}(A\setminus A_i)\right|$ の計算が容易な状況 *1 で $\bigcap_{i=1}^{n}A_i$ の要素数を求めたいときには以下のようにするとよい.

$$\bigcap_{i=1}^{n} A_{i} = A \setminus \left(\bigcup_{i=1}^{n} (A \setminus A_{i}) \right).$$

すなわち,

$$\left| \bigcap_{i=1}^{n} A_{i} \right| = |A| - \left| \left(\bigcup_{i=1}^{n} (A \setminus A_{i}) \right) \right|. \tag{4}$$

これは, $A \setminus A_i$ を A_i と置き直すことで, 式 (1) の枠組みで求められる.

^{*1} 満たす条件を決め打ちするよりも,満たさない条件を決め打ちした方が楽な場合.

1.1 証明

 $\mathfrak P$ の大きさ $\mathfrak n$ に関する帰納法で示す。 $\mathfrak n=2$ の場合は $\mathsf Venn$ 図などから示される(省略)。 $\mathfrak n<\mathsf k$ で成り立っていることを仮定する。まず, $\mathfrak n=2$ の場合の式を用いて次のように変形する。

$$\begin{aligned} \left| \bigcup_{i=1}^{k} A_i \right| &= \left| \left(\bigcup_{i=1}^{k-1} A_i \right) \cup A_k \right| \\ &= \left| \bigcup_{i=1}^{k-1} A_i \right| + |A_k| - \left| \left(\bigcup_{i=1}^{k-1} A_i \right) \cap A_k \right| \\ &= \left| \bigcup_{i=1}^{k-1} A_i \right| + |A_k| - \left| \bigcup_{i=1}^{k-1} (A_i \cap A_k) \right| \end{aligned}$$

さらに、n = k-1 の場合の式を用いて右辺の各項は次のように変形できる.

$$\begin{vmatrix} \bigcup_{i=1}^{k-1} A_i \end{vmatrix} = \sum_{\emptyset \subset \Lambda \subseteq \Lambda_{k-1}} (-1)^{|\Lambda|-1} \cdot \left| \bigcap_{i \in \Lambda} A_i \right|.$$

$$|A_k| = \sum_{\Lambda = Jk^1} (-1)^{1-1} \cdot \left| \bigcap_{i \in \Lambda} A_i \right|.$$

$$\begin{split} -\left| \bigcup_{i=1}^{k-1} (A_i \cap A_k) \right| &= -\sum_{\emptyset \subset \Lambda \subseteq \Lambda_{k-1}} (-1)^{|\Lambda|-1} \cdot \left| \bigcap_{i \in \Lambda} (A_i \cap A_k) \right| \\ &= -\sum_{\emptyset \subset \Lambda \subseteq \Lambda_{k-1}} (-1)^{|\Lambda|-1} \cdot \left| \left(\bigcap_{i \in \Lambda} A_i \right) \cap A_k \right| \\ &= \sum_{\emptyset \subset \Lambda \subseteq \Lambda_{k-1}} (-1)^{|\Lambda \cup \{k\}|-1} \cdot \left| \bigcap_{i \in \Lambda \cup \{k\}} A_i \right|. \end{split}$$

第1項は A_k を含まない k-1 個以下の積集合,第2項は A_k のみからなる集合,第3項は A_k を含む2個以上 k 個以下の積集合に関する式になっており,次のようにまとめることができる.

$$\left| \bigcup_{i=1}^k A_i \right| = \sum_{\emptyset \subset \Lambda \subset \Lambda_k} (-1)^{|\Lambda|-1} \cdot \left| \bigcap_{i \in \Lambda} A_i \right|.$$

1.2 発展

1.2.1 高速ゼータ変換・高速 Möbius 変換

高速ゼータ変換は,集合 S の部分集合を引数に取る関数 f に対して $g(S) = \sum_{T \subseteq S} f(T)$ を $O(|S| \cdot 2^{|S|})$ 時間で求める.高速 Möbius 変換はその逆変換に相当し, $f(S) = \sum_{T \subseteq S} (-1)^{|S \setminus T|} \cdot g(T)$ を求める.

```
// fast zeta transformation
for (size_type i = 0; i < n; ++i)
  for (size_type j = 0; j < (1_zu << n); ++j)
   if (j >> i & 1_zu) dp[j] += dp[j ^ (1_zu << i)];</pre>
```

```
// fast Moebius transformation
for (size_type i = 0; i < n; ++i)
  for (size_type j = 0; j < (1_zu << n); ++j)
    if (j >> i & 1_zu) dp[j] -= dp[j ^ (1_zu << i)];</pre>
```

各 j について dp[j] = f(j) で初期化し,ゼータ変換を施すと dp[j] = g(j) になっている.Möbius 変換についても g と f が逆になること以外は同様である.ここで,j は部分集合を 2 進数でエンコードしたものである.

たとえば、 Λ_n の各部分集合 S に対して $\sum_{T\subseteq S} (-1)^{|T|} \cdot \left|\bigcap_{i\in T} A_i\right|$ を考える.これは、 $g(T) = \left|\bigcap_{i\in T} A_i\right|$ として高速 Möbius 変換で得られる f(S) を用いて $(-1)^{|S|} \cdot f(S)$ として計算できる.

1.2.2 DP

式 (2) より, j 個の条件を満たす場合の数を求めることを考える. 式 (4) を用いて j 個の条件に違反する場合の数を考えることもできる.

dp[i][j] では,i 番目までの条件を見て,そのうちj 個の条件を満たす場合の数(を求めるための値 *2)として定義する。dp[i][j] から dp[i+1][j+1] への遷移(i 番目の条件を満たす)と dp[i+1][j] への遷移(i 番目の条件を考慮しない)をそれぞれがんばって考える。その後,dp[n][j] から $\sum_{|\Lambda|=j} \left| \bigcap_{i \in \Lambda} A_i \right|$ を求めることで式 (2) を計算できる。

状態数が $O(n^2)$ であり, $n \le 5000$ などでは MLE しうるので,適宜使いまわすとよい.また,操作回数など別のパラメータが必要になる場合は適宜 DP の次元を必要がある(それはそう).

1.3 補足

1.3.1 暗黙の制約

 $n \le 10^9$, $n \le 10^{18}$ なら n の持つ素因数の個数はそれぞれ,たかだか 9 個,15 個なので,n が多少大きくても n の素因数に関する部分集合であれば式 (1) をそのまま計算することができる.

^{*2} 遷移のしやすさと相談するとよさそう.