

Manual Técnico

Simulador de Gestor de Procesos para Sistemas Operativos

Universidad Autónoma de Tamaulipas

Materia: Sistemas Operativos

Profesor: Dante Adolfo Muñoz Quintero

Semestre: 7º

Autores:

- Solbes Davalos Rodrigo
- Izaguirre Cortes Emanuel
- Rosales Pereles Denisse Ariadna
- Morales Urrutia Javier Antonio
- Reyes Alejo Emiliano

Arquitectura del Sistema

Visión General

El simulador está implementado como una aplicación monolítica en C que simula un sistema operativo simplificado. La arquitectura sigue un modelo de máquina de estados donde el tiempo avanza discretamente mediante pasos de simulación.

Flujo de Ejecución

1. Inicialización:

- `init_system()` inicializa todas las estructuras
- Selección del algoritmo de planificación
- Configuración de parámetros (quantum para RR)

2. Bucle Principal:

- Interfaz de usuario (menú CLI)

- Procesamiento de comandos
- Ejecución de operaciones

3. Simulación Paso a Paso:

- execute_step() avanza el tiempo
- Actualización de estados
- Selección de siguiente proceso
- Registro de eventos

Estructuras de Datos

1. PCB (Process Control Block)

```
typedef struct {
    int pid;           // Process ID único
    ProcessState state; // Estado actual del proceso
    int priority;      // Prioridad (mayor = más prioritario)
    Resources allocated; // Recursos actualmente asignados
    Resources needed;  // Recursos necesarios
    int burst_time;    // Tiempo total de ejecución
    int remaining_time; // Tiempo restante
    int arrival_time;  // Tiempo de llegada al sistema
    int completion_time; // Tiempo de finalización
    int waiting_time;  // Tiempo acumulado en espera
    int turnaround_time; // Tiempo de retorno
    int quantum_remaining; // Quantum restante (RR)
    TerminationCause termination_cause; // Causa de terminación
} PCB;
```

Descripción de Campos:

- **pid:** Identificador único asignado secuencialmente
- **state:** Uno de {READY, RUNNING, WAITING, TERMINATED}
- **priority:** Usado para desempate y extensiones futuras
- **allocated/needed:** Control de recursos (CPU y memoria)
- **burst_time:** Total de unidades de tiempo de ejecución
- **remaining_time:** Contador descendente hasta 0
- **arrival_time:** Timestamp de creación
- **completion_time:** Timestamp de terminación
- **waiting_time:** Acumulador de tiempo en READY/WAITING
- **turnaround_time:** $\text{completion_time} - \text{arrival_time}$
- **quantum_remaining:** Solo para Round Robin
- **termination_cause:** Razón de finalización

2. Resources

```
typedef struct {  
    int cpu;          // 0 o 1 (sistema monoprocesador)  
    int memory_blocks; // Bloques de 1GB (máx 4)  
} Resources;
```

Uso:

- `system.available`: Recursos libres en el sistema
- `system.total`: Capacidad total del sistema
- `process.allocated`: Recursos asignados al proceso
- `process.needed`: Recursos que requiere el proceso

3. Message

```
typedef struct {  
    int sender_pid;    // PID del emisor  
    int receiver_pid;  // PID del receptor  
    char content[256]; // Contenido del mensaje  
    bool delivered;    // Estado de entrega  
} Message;
```

Características:

- Comunicación asíncrona
- Almacenamiento persistente hasta entrega
- FIFO para mensajes al mismo receptor

4. TLight

```
typedef struct {  
    int id;                // Identificador del semáforo  
    int value;             // Valor actual  
    int waiting_pids[MAX_PROCESSES]; // Cola de espera  
    int waiting_count;     // Número de procesos esperando  
} Semaphore;
```

Propiedades:

- Contador con operaciones atómicas simuladas
- Cola FIFO para procesos bloqueados
- Valor puede ser negativo (indica procesos en espera)

5. SharedBuffer

```
typedef struct {  
    int items[BUFFER_SIZE]; // Elementos almacenados
```

```
int count;      // Número de elementos
int in;         // Índice de inserción
int out;        // Índice de extracción
} SharedBuffer;
```

Implementación:

- Buffer circular de tamaño fijo
- Usado en problema productor-consumidor
- Sincronizado mediante semáforos

6. LogEntry

```
typedef struct {
    int time;      // Timestamp del evento
    int pid;       // PID relacionado (-1 para eventos del sistema)
    char event[256]; // Descripción del evento
} LogEntry;
```

Propósito:

- Auditoría de operaciones
- Debugging
- Análisis post-ejecución

7. System (Estructura Global)

```
typedef struct {
    // Gestión de Procesos
    PCB processes[MAX_PROCESSES];
    int process_count;
    int next_pid;
```

```
// Gestión de Recursos
```

```
Resources available;
```

```
Resources total;
```

```
// Comunicación
```

```
Message messages[MAX_MESSAGES];
```

```
int message_count;
```

```
// Sincronización
```

```
Semaphore semaphores[MAX_SEMAPHORES];
```

```
int semaphore_count;
```

```
SharedBuffer buffer;
```

```
int mutex, empty, full; // IDs de semáforos para prod-cons
```

```
// Planificación
```

```
SchedulingAlgorithm algorithm;
```

```
int quantum;
```

```
int current_time;
```

```
int running_pid;
```

```
// Logs y Estadísticas
```

```
LogEntry logs[MAX_LOG_ENTRIES];
```

```
int log_count;
```

```
int total_processes_completed;
```

```
int total_waiting_time;
```

```
int total_turnaround_time;

int cpu_busy_time;

} System;
```

Variable Global:

```
System sys; // Instancia única del sistema
```

Módulos y Funciones

Módulo: Inicialización

void init_system()

Propósito: Inicializa todas las estructuras del sistema.

Pseudocódigo:

```
function init_system():

    sys.process_count = 0

    sys.next_pid = 1

    sys.available.cpu = MAX_CPU (1)

    sys.available.memory_blocks = MAX_MEMORY_BLOCKS (4)

    sys.total = sys.available

    sys.message_count = 0

    sys.semaphore_count = 0

    sys.current_time = 0

    sys.running_pid = -1

    sys.log_count = 0

    inicializar estadísticas a 0

    sys.quantum = 2 // valor por defecto

    inicializar buffer compartido

    agregar log "Sistema inicializado"
```

Complejidad: $O(1)$

Módulo: Gestión de Procesos

int create_process(int burst_time, int priority, int memory_blocks)

Propósito: Crea un nuevo proceso en el sistema.

Parámetros:

- burst_time: Tiempo total de ejecución (>0)
- priority: Nivel de prioridad (típicamente 1-10)
- memory_blocks: Bloques de memoria necesarios (1-4)

Retorno:

- PID del proceso creado
- -1 en caso de error

Algoritmo:

```
function create_process(burst_time, priority, memory_blocks):
```

```
    if sys.process_count >= MAX_PROCESSES:
```

```
        return error
```

```
    if memory_blocks > MAX_MEMORY_BLOCKS:
```

```
        return error
```

```
    idx = sys.process_count
```

```
    p = &sys.processes[idx]
```

```
    // Inicializar PCB
```

```
    p.pid = sys.next_pid++
```

```
    p.state = READY
```



```
p.priority = priority
p.allocated = {0, 0}
p.needed = {1, memory_blocks}
p.burst_time = burst_time
p.remaining_time = burst_time
p.arrival_time = sys.current_time
p.quantum_remaining = sys.quantum
inicializar tiempos a 0
```

```
sys.process_count++
agregar log
return p.pid
```

Complejidad: $O(1)$

Efectos Secundarios:

- Incrementa process_count
- Incrementa next_pid
- Añade entrada al log

void terminate_process(int pid, TerminationCause cause)

Propósito: Finaliza un proceso y libera sus recursos.

Algoritmo:

```
function terminate_process(pid, cause):
    idx = find_process_by_pid(pid)
    if idx == -1:
        return error
```

```
p = &sys.processes[idx]
```

```
if p.state == TERMINATED:
```

```
    return error
```

```
if p.state == RUNNING:
```

```
    sys.running_pid = -1
```

```
release_resources(pid)
```

```
p.state = TERMINATED
```

```
p.termination_cause = cause
```

```
p.completion_time = sys.current_time
```

```
p.turnaround_time = p.completion_time - p.arrival_time
```

```
// Actualizar estadísticas globales
```

```
sys.total_processes_completed++
```

```
sys.total_waiting_time += p.waiting_time
```

```
sys.total_turnaround_time += p.turnaround_time
```

```
agregar log
```

Complejidad: $O(1)$

void suspend_process(int pid)

Propósito: Suspende temporalmente un proceso.

Efecto: Cambia el estado a WAITING. Los recursos permanecen asignados.

Complejidad: $O(n)$ por búsqueda de PID

void resume_process(int pid)

Propósito: Reanuda un proceso suspendido.

Precondición: El proceso debe estar en estado WAITING.

Efecto: Cambia el estado a READY.

Módulo: Gestión de Recursos

bool check_deadlock_prevention(int pid, Resources req)

Propósito: Implementa prevención de deadlock mediante verificación de recursos disponibles.

Algoritmo:

```
function check_deadlock_prevention(pid, req):
```

```
    if req.cpu > sys.available.cpu:
```

```
        return false
```

```
    if req.memory_blocks > sys.available.memory_blocks:
```

```
        return false
```

```
    return true
```

Política: No permitir solicitudes que excedan recursos disponibles (prevención simple).

Complejidad: $O(1)$

bool request_resources(int pid, Resources req)

Propósito: Asigna recursos a un proceso.

Algoritmo:

```
function request_resources(pid, req):
```

```
    idx = find_process_by_pid(pid)
```

```
if idx == -1:
    return false

p = &sys.processes[idx]

// Verificar prevención de deadlock
if not check_deadlock_prevention(pid, req):
    p.state = WAITING
    agregar log "solicitud denegada"
    return false

// Verificar disponibilidad
if req.cpu <= sys.available.cpu and
    req.memory_blocks <= sys.available.memory_blocks:

    // Asignar recursos
    sys.available.cpu -= req.cpu
    sys.available.memory_blocks -= req.memory_blocks
    p.allocated.cpu += req.cpu
    p.allocated.memory_blocks += req.memory_blocks

    agregar log "recursos asignados"
    return true

// No hay suficientes recursos
p.state = WAITING
```

```
    agregar log "en espera de recursos"
```

```
    return false
```

Complejidad: $O(n)$ por búsqueda de PID

void release_resources(int pid)

Propósito: Libera todos los recursos asignados a un proceso.

Algoritmo:

```
function release_resources(pid):
```

```
    idx = find_process_by_pid(pid)
```

```
    if idx == -1:
```

```
        return
```

```
    p = &sys.processes[idx]
```

```
    sys.available.cpu += p.allocated.cpu
```

```
    sys.available.memory_blocks += p.allocated.memory_blocks
```

```
    agregar log "recursos liberados"
```

```
    p.allocated.cpu = 0
```

```
    p.allocated.memory_blocks = 0
```

Complejidad: $O(n)$

Módulo: Planificación

void select_next_process()

Propósito: Selecciona el siguiente proceso a ejecutar según el algoritmo.

Algoritmo (FCFS):

```
function select_next_process_FCFS():
```

```
    selected_idx = -1
```

```
    for i from 0 to sys.process_count - 1:
```

```
        if sys.processes[i].state == READY:
```

```
            if selected_idx == -1 or
```

```
                sys.processes[i].arrival_time < sys.processes[selected_idx].arrival_time:
```

```
                selected_idx = i
```

```
    if selected_idx != -1:
```

```
        asignar_proceso(selected_idx)
```

Complejidad: $O(n)$ **Algoritmo (Round Robin):**

```
function select_next_process_RR():
```

```
    selected_idx = -1
```

```
    // Buscar proceso READY con menor PID (simula cola circular)
```

```
    for i from 0 to sys.process_count - 1:
```

```
        if sys.processes[i].state == READY:
```

```
            if selected_idx == -1:
```

```
                selected_idx = i
```

```
            else if sys.processes[i].pid < sys.processes[selected_idx].pid:
```

```
                selected_idx = i
```

```
    if selected_idx != -1:
```

```
sys.processes[selected_idx].quantum_remaining = sys.quantum  
asignar_proceso(selected_idx)
```

Complejidad: $O(n)$

Nota: La selección por menor PID en RR es una simplificación. Una implementación más realista usaría una cola circular explícita.

void execute_step()

Propósito: Ejecuta un paso de simulación (avanza el tiempo en 1 unidad).

Algoritmo:

```
function execute_step():  
    sys.current_time++  
  
    // Ejecutar proceso actual  
    if sys.running_pid != -1:  
        idx = find_process_by_pid(sys.running_pid)  
        if idx != -1:  
            p = &sys.processes[idx]  
  
            if p.state == RUNNING:  
                p.remaining_time--  
                sys.cpu_busy_time++  
  
            if sys.algorithm == ROUND_ROBIN:  
                p.quantum_remaining--  
  
        agregar_log "ejecutando"
```

```

// Verificar terminación
if p.remaining_time <= 0:
    terminate_process(p.pid, NORMAL)
    sys.running_pid = -1

// Verificar quantum agotado (RR)
else if sys.algorithm == ROUND_ROBIN and p.quantum_remaining <= 0:
    p.state = READY
    sys.running_pid = -1
    agregar_log("quantum agotado")

// Actualizar tiempos de espera
for i from 0 to sys.process_count - 1:
    if sys.processes[i].state in {READY, WAITING}:
        sys.processes[i].waiting_time++

// Seleccionar siguiente proceso si CPU está libre
if sys.running_pid == -1:
    select_next_process()

```

mostrar estado actual

Complejidad: $O(n)$

Módulo: Comunicación

void send_message(int sender_pid, int receiver_pid, const char *content)

Propósito: Envía un mensaje de un proceso a otro.

Algoritmo:

```
function send_message(sender_pid, receiver_pid, content):
```

```
    if sys.message_count >= MAX_MESSAGES:
```

```
        return error
```

```
    msg = &sys.messages[sys.message_count++]
```

```
    msg.sender_pid = sender_pid
```

```
    msg.receiver_pid = receiver_pid
```

```
    copiar content a msg.content (máx 256 chars)
```

```
    msg.delivered = false
```

```
    agregar log
```

Complejidad: $O(1)$

Características:

- No verifica que sender/receiver existan (simplificación)
- Mensajes persisten hasta ser leídos
- Sin timeout

void receive_message(int receiver_pid)

Propósito: Recupera todos los mensajes pendientes para un receptor.

Algoritmo:

```
function receive_message(receiver_pid):
```

```
    found = false
```

```
    for i from 0 to sys.message_count - 1:
```

```
if sys.messages[i].receiver_pid == receiver_pid and  
    not sys.messages[i].delivered:
```

```
    mostrar mensaje
```

```
    sys.messages[i].delivered = true
```

```
    found = true
```

```
    agregar log
```

```
if not found:
```

```
    mostrar "no hay mensajes"
```

Complejidad: $O(m)$ donde m = número de mensajes

Módulo: Sincronización

int create_semaphore(int initial_value)

Propósito: Crea un nuevo semáforo.

Retorno: ID del semáforo o -1 si hay error.

Algoritmo:

```
function create_semaphore(initial_value):
```

```
    if sys.semaphore_count >= MAX_SEMAPHORES:
```

```
        return -1
```

```
    id = sys.semaphore_count
```

```
    sem = &sys.semaphores[id]
```

```
    sem.id = id
```

```
    sem.value = initial_value
```

```
    sem.waiting_count = 0
```

```
sys.semaphore_count++
```

```
agregar log
```

```
return id
```

Complejidad: $O(1)$

void wait_semaphore(int sem_id, int pid)

Propósito: Operación P (wait) sobre un semáforo.

Algoritmo:

```
function wait_semaphore(sem_id, pid):
```

```
    if sem_id inválido:
```

```
        return error
```

```
    sem = &sys.semaphores[sem_id]
```

```
    sem.value--
```

```
    agregar log "wait ejecutado"
```

```
    if sem.value < 0:
```

```
        // Bloquear proceso
```

```
        idx = find_process_by_pid(pid)
```

```
        if idx != -1:
```

```
            sys.processes[idx].state = WAITING
```

```
            sem.waiting_pids[sem.waiting_count++] = pid
```

```
            agregar log "proceso bloqueado"
```

Complejidad: $O(n)$

Semántica:

- Valor ≥ 0 : Continúa ejecución
- Valor < 0 : Proceso bloqueado, $|\text{valor}|$ = procesos esperando

void signal_semaphore(int sem_id)

Propósito: Operación V (signal) sobre un semáforo.

Algoritmo:

```
function signal_semaphore(sem_id):
```

```
    if sem_id inválido:
```

```
        return error
```

```
    sem = &sys.semaphores[sem_id]
```

```
    sem.value++
```

```
    agregar log "signal ejecutado"
```

```
    if sem.value  $\leq$  0 and sem.waiting_count  $>$  0:
```

```
        // Desbloquear primer proceso en cola
```

```
        pid = sem.waiting_pids[0]
```

```
        // Shift de la cola
```

```
        for i from 0 to sem.waiting_count - 2:
```

```
            sem.waiting_pids[i] = sem.waiting_pids[i + 1]
```

```
        sem.waiting_count--
```

```
        // Cambiar estado a READY
```

```
idx = find_process_by_pid(pid)

if idx != -1:

    sys.processes[idx].state = READY

    agregar_log "proceso desbloqueado"
```

Complejidad: $O(n)$

Módulo: Estadísticas

void show_statistics()

Propósito: Calcula y muestra métricas de rendimiento.

Métricas Calculadas:

1. **Tiempo Promedio de Espera:**
2. $avg_waiting = total_waiting_time / total_processes_completed$
3. **Tiempo Promedio de Retorno:**
4. $avg_turnaround = total_turnaround_time / total_processes_completed$
5. **Utilización de CPU:**
6. $cpu_utilization = (cpu_busy_time / current_time) \times 100$
7. **Throughput:**
8. $throughput = total_processes_completed / current_time$

Complejidad: $O(1)$

Algoritmos Implementados

1. FCFS (First Come First Served)

Descripción: Planificación no preventiva que ejecuta procesos en orden de llegada.

Características:

- Simple y predecible
- No hay cambios de contexto hasta que el proceso termina

- Puede sufrir de efecto convoy (procesos cortos esperan a largos)
- Sin starvation

Pseudocódigo:

Cola = []

Para cada proceso en orden de arrival_time:

Agregar a Cola

Mientras Cola no vacía:

P = Cola.pop_front()

Ejecutar P hasta completar

Ventajas:

- Implementación sencilla
- Bajo overhead
- Fairness en orden temporal

Desventajas:

- Tiempo de espera puede ser alto
- No apropiado para sistemas interactivos

2. Round Robin

Descripción: Planificación preventiva con quantum de tiempo fijo.

Características:

- Cada proceso recibe una porción de tiempo (quantum)
- Si no termina, vuelve al final de la cola
- Apropiado para time-sharing
- Fairness entre procesos

Pseudocódigo:

Cola = cola_circular(procesos READY)

Mientras Cola no vacía:

 P = Cola.pop_front()

 Ejecutar P por quantum unidades o hasta terminar

Si P no ha terminado:

 P.state = READY

 Cola.push_back(P)

Análisis de Quantum:

Quantum	Efecto
Muy pequeño	Muchos cambios de contexto, overhead alto
Muy grande	Se aproxima a FCFS, pierde interactividad
Óptimo	Balance entre responsividad y overhead

Regla General: Quantum \approx 80% de los procesos deberían completarse en un quantum.

3. Prevención de Deadlock

Estrategia: Hold and Wait negado.

Implementación:

function puede_asignar(proceso, recursos_solicitados):

 return recursos_solicitados \leq recursos_disponibles

Limitaciones:

- No detecta deadlocks ya existentes
- Puede causar starvation si un proceso requiere muchos recursos
- No es óptima (podría asignar en casos seguros que rechaza)

Alternativas Teóricas:

- Algoritmo del Banquero (más complejo, verifica seguridad)
- Detección y recuperación
- Prevención mediante ordenamiento de recursos

Gestión de Recursos

Modelo de Recursos

El sistema maneja dos tipos de recursos:

1. CPU (Monoprocesador):

- Total: 1 unidad
- Asignación: Exclusiva al proceso RUNNING
- Liberación: Al terminar quantum o proceso

2. Memoria (4 GB):

- Total: 4 bloques de 1024 MB cada uno
- Asignación: En bloques completos
- Liberación: Al terminar proceso

Políticas de Asignación

1. **Inmediata:** Si hay recursos, se asignan al solicitar
2. **Espera:** Si no hay recursos, proceso pasa a WAITING
3. **Prevención:** No se asigna si podría causar deadlock

Invariantes del Sistema

∀ tiempo t:

available.cpu + $\Sigma(\text{processes}[i].\text{allocated.cpu}) = \text{total.cpu}$

available.memory + $\Sigma(\text{processes}[i].\text{allocated.memory}) = \text{total.memory}$

Sincronización y Comunicación

Semáforos

Implementación

// Operación Wait (P)

```
void wait(Semaphore *s, int pid) {  
    s->value--;  
    if (s->value < 0) {  
        block(pid);  
        add_to_queue(s, pid);  
    }  
}
```

// Operación Signal (V)

```
void signal(Semaphore *s) {  
    s->value++;  
    if (s->value <= 0) {  
        pid = remove_from_queue(s);  
        wakeup(pid);  
    }  
}
```

Propiedades

1. **Atomicidad:** Las operaciones son indivisibles (simulada)
2. **FIFO:** Procesos se desbloquean en orden de bloqueo
3. **No hay busy waiting:** Procesos bloqueados no consumen CPU

Problema Productor-Consumidor

Configuración

```
Semaphore mutex = 1;    // Exclusión mutua  
Semaphore empty = BUFFER_SIZE; // Espacios vacíos  
Semaphore full = 0;      // Espacios llenos  
Buffer buffer;
```

Algoritmo Productor

```
function producer():  
    while true:  
        item = produce_item()  
  
        wait(empty) // Esperar espacio  
        wait(mutex) // Entrar a región crítica  
  
        buffer.add(item)  
  
        signal(mutex) // Salir de región crítica  
        signal(full) // Señalar nuevo item
```

Algoritmo Consumidor

```
function consumer():  
    while true:
```

```
wait(full) // Esperar item

wait(mutex) // Entrar a región crítica


item = buffer.remove()


signal(mutex) // Salir de región crítica
signal(empty) // Señalar espacio libre


consume_item(item)
```

Análisis de Corrección

Invariantes:

1. $0 \leq \text{buffer.count} \leq \text{BUFFER_SIZE}$
2. $\text{mutex.value} \in \{0, 1\}$ (binario)
3. $\text{empty.value} + \text{full.value} + \text{buffer.count} = \text{BUFFER_SIZE}$

Propiedades de Seguridad:

- Exclusión mutua en acceso al buffer
- No overflow del buffer
- No underflow del buffer

Propiedades de Vivacidad:

- Sin deadlock (orden correcto de wait/signal)
- Progreso garantizado (si hay productores/consumidores activos)

Sistema de Logs

Estructura de Log

```
typedef struct {
```

```

int time;    // Timestamp

int pid;     // -1 para eventos del sistema

char event[256]; // Descripción
} LogEntry;

```

Tipos de Eventos Registrados

Tipo	Ejemplo
Sistema	"Sistema inicializado"
Proceso	"Proceso PID 1 creado"
Recursos	"Recursos asignados a PID 1"
Planificación	"PID 1 ahora en ejecución"
Comunicación	"Mensaje enviado de PID 1 a PID 2"
Sincronización	"PID 1 bloqueado esperando semáforo 0"

Función de Log

```

void add_log(int pid, const char *event) {
    if (sys.log_count < MAX_LOG_ENTRIES) {
        sys.logs[sys.log_count].time = sys.current_time;
        sys.logs[sys.log_count].pid = pid;
        strncpy(sys.logs[sys.log_count].event, event, 255);
        sys.logs[sys.log_count].event[255] = '\0';
        sys.log_count++;
    }
}

```

Estrategia de Buffer Circular

Cuando se alcanza MAX_LOG_ENTRIES, el sistema deja de registrar. Una mejora sería implementar un buffer circular que sobrescriba entradas antiguas.

Métricas y Estadísticas

Fórmulas Implementadas

1. Tiempo de Espera (Waiting Time)

$WT_i = \Sigma(\text{tiempo en estado READY o WAITING})$

Actualización:

```
// En cada execute_step()
if (process.state == READY || process.state == WAITING) {
    process.waiting_time++;
}
```

2. Tiempo de Retorno (Turnaround Time)

$TAT_i = completion_time_i - arrival_time_i$

$TAT_i = WT_i + burst_time_i$

Cálculo:

```
// Al terminar proceso
process.turnaround_time = process.completion_time - process.arrival_time;
```

3. Utilización de CPU

$CPU_utilization = (\text{tiempo_ocupado} / \text{tiempo_total}) \times 100$

Seguimiento:

```
// En cada execute_step() cuando hay proceso ejecutando
```

```
sys.cpu_busy_time++;
```

4. Throughput

Throughput = procesos_completados / tiempo_total

Análisis de Complejidad

Operación	Complejidad Temporal	Complejidad Espacial
create_process	O(1)	O(1)
find_process	O(n)	O(1)
select_next_process	O(n)	O(1)
execute_step	O(n)	O(1)
request_resources	O(n)	O(1)
send_message	O(1)	O(1)
receive_message	O(m)	O(1)
wait_semaphore	O(n)	O(1)
signal_semaphore	O(n)	O(1)

Donde:

- n = número de procesos
- m = número de mensajes

Limitaciones y Restricciones

Límites del Sistema

Recurso	Límite	Constante
Procesos simultáneos	50	MAX_PROCESSES
CPU	1	MAX_CPU
Memoria	4 bloques (4096 MB)	MAX_MEMORY_BLOCKS
Mensajes	100	MAX_MESSAGES

Semáforos	10	MAX_SEMAPHORES
Buffer productor-consumidor	5	BUFFER_SIZE
Entradas de log	1000	MAX_LOG_ENTRIES

Restricciones de Diseño

1. **Monoprocesador:** Solo un proceso puede ejecutar a la vez
2. **Sin hilos:** Los procesos no tienen hilos internos
3. **Sin paginación:** Memoria en bloques completos
4. **Sin interrupciones:** Simulación cooperativa
5. **Sin prioridades dinámicas:** Prioridad fija al crear

Simplificaciones

1. **Tiempo discreto:** No hay fracciones de unidad de tiempo
2. **Operaciones instantáneas:** Cambios de contexto sin overhead
3. **Recursos simples:** Solo CPU y memoria
4. **Sin I/O:** No hay dispositivos de entrada/salida
5. **Sin sistema de archivos:** No hay persistencia de datos

Guía de Desarrollo

Compilación

Flags Recomendados

`gcc -Wall -Wextra -std=c99 -g simulador_procesos.c -o simulador_procesos`

Explicación:

- `-Wall -Wextra`: Habilita todas las advertencias
- `-std=c99`: Estándar C99

- -g: Información de depuración

Optimización

```
gcc -O2 -std=c99 simulador_procesos.c -o simulador_procesos
```

Niveles de optimización:

- -O0: Sin optimización (por defecto)
- -O1: Optimizaciones básicas
- -O2: Optimizaciones recomendadas
- -O3: Optimizaciones agresivas

Depuración

GDB (GNU Debugger)

Compilar con símbolos de depuración

```
gcc -g simulador_procesos.c -o simulador_procesos
```

Iniciar GDB

```
gdb ./simulador_procesos
```

Comandos útiles en GDB

```
(gdb) break create_process # Punto de interrupción
```

```
(gdb) run # Ejecutar
```

```
(gdb) print sys.process_count # Inspeccionar variable
```

```
(gdb) step # Paso a paso
```

```
(gdb) continue # Continuar
```


Valgrind (Detección de memoria)

```
valgrind --leak-check=full ./simulador_procesos
```

Extensiones Sugeridas

1. Algoritmo de Planificación por Prioridad

```
void select_next_process_priority() {  
    int selected_idx = -1;  
    int max_priority = -1;  
  
    for (int i = 0; i < sys.process_count; i++) {  
        if (sys.processes[i].state == READY &&  
            sys.processes[i].priority > max_priority) {  
            max_priority = sys.processes[i].priority;  
            selected_idx = i;  
        }  
    }  
  
    if (selected_idx != -1) {  
        assign_process(selected_idx);  
    }  
}
```

2. Envejecimiento para Prevenir Starvation

```
void age_processes() {  
    for (int i = 0; i < sys.process_count; i++) {  
        if (sys.processes[i].state == READY) {
```

```

        sys.processes[i].waiting_time++;

        // Incrementar prioridad cada N unidades
        if (sys.processes[i].waiting_time % 10 == 0) {
            sys.processes[i].priority++;
        }
    }
}
}

```

3. Múltiples CPUs

```
#define MAX_CPU 4
```

```

typedef struct {
    int cpu_id;
    int running_pid;
} CPU;

```

```
CPU cpus[MAX_CPU];
```

```

void select_next_processes() {
    for (int i = 0; i < MAX_CPU; i++) {
        if (cpus[i].running_pid == -1) {
            int pid = find_next_ready_process();
            if (pid != -1) {
                assign_to_cpu(pid, i);
            }
        }
    }
}

```

```
    }  
    }  
}  
}
```

4. Sistema de Archivos Simulado

```
typedef struct {  
    char name[64];  
    int size;  
    int owner_pid;  
} File;
```

```
File files[MAX_FILES];
```

```
int create_file(const char *name, int pid);  
int read_file(int file_id, int pid);  
int write_file(int file_id, int pid, const char *data);  
int delete_file(int file_id, int pid);
```

Estructura de Pruebas

Prueba Unitaria: Creación de Proceso

```
void test_create_process() {  
    init_system();  
  
    int pid = create_process(10, 5, 2);  
    assert(pid == 1);  
}
```

```
assert(sys.process_count == 1);
assert(sys.processes[0].state == READY);
assert(sys.processes[0].burst_time == 10);
assert(sys.processes[0].priority == 5);

printf("✓ test_create_process pasó\n");
}
```

Prueba de Integración: FCFS

```
void test_fcfs_scheduling() {
    init_system();
    sys.algorithm = FCFS;

    create_process(5, 3, 1); // PID 1
    create_process(3, 5, 1); // PID 2
    create_process(7, 4, 1); // PID 3

    // Simular hasta que todos terminen
    while (sys.total_processes_completed < 3) {
        execute_step();
    }

    // Verificar orden de ejecución en logs
    assert(/* verificaciones */);

    printf("✓ test_fcfs_scheduling pasó\n");
}
```

}

Mejores Prácticas

1. Manejo de Errores:

- Siempre verificar límites de arrays
- Validar PIDs antes de usar
- Verificar estados de procesos

2. Documentación:

- Comentar funciones complejas
- Documentar invariantes
- Explicar decisiones de diseño

3. Modularidad:

- Funciones pequeñas y enfocadas
- Separar lógica de presentación
- Usar constantes en lugar de números mágicos

4. Performance:

- Evitar búsquedas lineales innecesarias
- Considerar usar hash tables para PIDs
- Optimizar bucles críticos

Referencias

Libros

1. **Operating System Concepts** (Silberschatz, Galvin, Gagne)

- Capítulos 3-6: Procesos, Hilos, Planificación, Sincronización

2. **Modern Operating Systems** (Andrew S. Tanenbaum)

- Capítulos 2-3: Procesos e Hilos, Deadlocks

Estándares

- **C99 Standard (ISO/IEC 9899:1999)**
- **POSIX.1-2017** (para conceptos de procesos)

Herramientas

- **GCC:** <https://gcc.gnu.org/>
- **GDB:** <https://www.gnu.org/software/gdb/>
- **Valgrind:** <https://valgrind.org/>
- **Make:** <https://www.gnu.org/software/make/>

Apéndices

Apéndice A: Códigos de Error

Código	Descripción
-1	Operación fallida (genérico)
-2	Proceso no encontrado
-3	Recursos insuficientes
-4	Límite alcanzado

Apéndice B: Constantes del Sistema

```
#define MAX_PROCESSES 50  
  
#define MAX_CPU 1  
  
#define MAX_MEMORY_BLOCKS 4  
  
#define MEMORY_BLOCK_SIZE 1024 // MB  
  
#define MAX_MESSAGES 100  
  
#define MAX_SEMAPHORES 10  
  
#define BUFFER_SIZE 5  
  
#define MAX_LOG_ENTRIES 1000
```

Apéndice C: Diagrama de Dependencias

```
main()  
├─ init_system()  
├─ select_algorithm()  
└─ [bucle de menú]  
    ├─ create_process()  
    │   └─ add_log()  
    └─ list_processes()
```

- |— show_resources()
- |— execute_step()
 - | |— select_next_process()
 - | | |— request_resources()
 - | | | |— check_deadlock_prevention()
 - | | | |— add_log()
 - | |— terminate_process()
 - | | |— release_resources()
 - | | |— add_log()
 - | |— add_log()
- |— suspend_process()
 - | |— add_log()
- |— resume_process()
 - | |— add_log()
- |— send_message()
 - | |— add_log()
- |— receive_message()
 - | |— add_log()
- |— create_semaphore()
 - | |— add_log()
- |— wait_semaphore()
 - | |— find_process_by_pid()
 - | |— add_log()
- |— signal_semaphore()
 - | |— find_process_by_pid()
 - | |— add_log()

└─ demonstrate_producer_consumer()

| └─ create_semaphore()

| └─ create_process()

└─ show_logs()

└─ show_statistics()