

Manual Técnico

Simulador de Gestor de Procesos para Sistemas Operativos

Universidad Autónoma de Tamaulipas

Materia: Sistemas Operativos

Profesor: Dante Adolfo Muñoz Quintero

Semestre: 7º

Autores:

- Solbes Davalos Rodrigo
- Izaguirre Cortes Emanuel
- Rosales Pereles Denisse Ariadna
- Morales Urrutia Javier Antonio
- Reyes Alejo Emiliano

Arquitectura del Sistema

Visión General

El simulador está implementado como una aplicación monolítica en C que simula un sistema operativo simplificado. La arquitectura sigue un modelo de máquina de estados donde el tiempo avanza discretamente mediante pasos de simulación.

Flujo de Ejecución

1. Inicialización:

- init_system() inicializa todas las estructuras
- Selección del algoritmo de planificación
- Configuración de parámetros (quantum para RR)

2. Bucle Principal:

- Interfaz de usuario (menú CLI)

- Procesamiento de comandos
- Ejecución de operaciones

3. Simulación Paso a Paso:

- execute_step() avanza el tiempo
- Actualización de estados
- Selección de siguiente proceso
- Registro de eventos

Estructuras de Datos

1. PCB (Process Control Block)

```
typedef struct {

    int pid;          // Process ID único

    ProcessState state;      // Estado actual del proceso

    int priority;        // Prioridad (mayor = más prioritario)

    Resources allocated;    // Recursos actualmente asignados

    Resources needed;      // Recursos necesarios

    int burst_time;        // Tiempo total de ejecución

    int remaining_time;    // Tiempo restante

    int arrival_time;      // Tiempo de llegada al sistema

    int completion_time;   // Tiempo de finalización

    int waiting_time;      // Tiempo acumulado en espera

    int turnaround_time;   // Tiempo de retorno

    int quantum_remaining; // Quantum restante (RR)

    TerminationCause termination_cause; // Causa de terminación

} PCB;
```

Descripción de Campos:

- **pid:** Identificador único asignado secuencialmente
- **state:** Uno de {READY, RUNNING, WAITING, TERMINATED}
- **priority:** Usado para desempate y extensiones futuras
- **allocated/needed:** Control de recursos (CPU y memoria)
- **burst_time:** Total de unidades de tiempo de ejecución
- **remaining_time:** Contador descendente hasta 0
- **arrival_time:** Timestamp de creación
- **completion_time:** Timestamp de terminación
- **waiting_time:** Acumulador de tiempo en READY/WAITING
- **turnaround_time:** completion_time - arrival_time
- **quantum_remaining:** Solo para Round Robin
- **termination_cause:** Razón de finalización

2. Resources

```
typedef struct {

    int cpu;          // 0 o 1 (sistema monoprocesador)

    int memory_blocks; // Bloques de 1GB (máx 4)

} Resources;
```

Uso:

- `system.available`: Recursos libres en el sistema
- `system.total`: Capacidad total del sistema
- `process.allocated`: Recursos asignados al proceso
- `process.needed`: Recursos que requiere el proceso

3. Message

```
typedef struct {

    int sender_pid; // PID del emisor
    int receiver_pid; // PID del receptor
    char content[256]; // Contenido del mensaje
    bool delivered; // Estado de entrega
} Message;
```

Características:

- Comunicación asíncrona
- Almacenamiento persistente hasta entrega
- FIFO para mensajes al mismo receptor

4. TLight

```
typedef struct {

    int id; // Identificador del semáforo
    int value; // Valor actual
    int waiting_pids[MAX_PROCESSES]; // Cola de espera
    int waiting_count; // Número de procesos esperando
} Semaphore;
```

Propiedades:

- Contador con operaciones atómicas simuladas
- Cola FIFO para procesos bloqueados
- Valor puede ser negativo (indica procesos en espera)

5. SharedBuffer

```
typedef struct {

    int items[BUFFER_SIZE]; // Elementos almacenados
```

```
int count;      // Número de elementos  
int in;        // Índice de inserción  
int out;       // Índice de extracción  
} SharedBuffer;
```

Implementación:

- Buffer circular de tamaño fijo
- Usado en problema productor-consumidor
- Sincronizado mediante semáforos

6. LogEntry

```
typedef struct {  
    int time;      // Timestamp del evento  
    int pid;       // PID relacionado (-1 para eventos del sistema)  
    char event[256]; // Descripción del evento  
} LogEntry;
```

Propósito:

- Auditoría de operaciones
- Debugging
- Análisis post-ejecución

7. System (Estructura Global)

```
typedef struct {  
    // Gestión de Procesos  
    PCB processes[MAX_PROCESSES];  
    int process_count;  
    int next_pid;
```

```
// Gestión de Recursos
Resources available;
Resources total;

// Comunicación
Message messages[MAX_MESSAGES];
int message_count;

// Sincronización
Semaphore semaphores[MAX_SEMAPHORES];
int semaphore_count;
SharedBuffer buffer;
int mutex, empty, full; // IDs de semáforos para prod-cons

// Planificación
SchedulingAlgorithm algorithm;
int quantum;
int current_time;
int running_pid;

// Logs y Estadísticas
LogEntry logs[MAX_LOG_ENTRIES];
int log_count;
int total_processes_completed;
int total_waiting_time;
```

```
    int total_turnaround_time;  
  
    int cpu_busy_time;  
} System;
```

Variable Global:

```
System sys; // Instancia única del sistema
```

Módulos y Funciones

Módulo: Inicialización

void init_system()

Propósito: Inicializa todas las estructuras del sistema.

Pseudocódigo:

```
function init_system():  
  
    sys.process_count = 0  
  
    sys.next_pid = 1  
  
    sys.available.cpu = MAX_CPU (1)  
  
    sys.available.memory_blocks = MAX_MEMORY_BLOCKS (4)  
  
    sys.total = sys.available  
  
    sys.message_count = 0  
  
    sys.semaphore_count = 0  
  
    sys.current_time = 0  
  
    sys.running_pid = -1  
  
    sys.log_count = 0  
  
    inicializar estadísticas a 0  
  
    sys.quantum = 2 // valor por defecto  
  
    inicializar buffer compartido  
  
    agregar log "Sistema inicializado"
```

Complejidad: O(1)

Módulo: Gestión de Procesos

int create_process(int burst_time, int priority, int memory_blocks)

Propósito: Crea un nuevo proceso en el sistema.

Parámetros:

- burst_time: Tiempo total de ejecución (>0)
- priority: Nivel de prioridad (típicamente 1-10)
- memory_blocks: Bloques de memoria necesarios (1-4)

Retorno:

- PID del proceso creado
- -1 en caso de error

Algoritmo:

```
function create_process(burst_time, priority, memory_blocks):
```

```
    if sys.process_count >= MAX_PROCESSES:
```

```
        return error
```

```
    if memory_blocks > MAX_MEMORY_BLOCKS:
```

```
        return error
```

```
    idx = sys.process_count
```

```
    p = &sys.processes[idx]
```

```
// Inicializar PCB
```

```
    p.pid = sys.next_pid++
```

```
    p.state = READY
```

```
p.priority = priority  
p.allocated = {0, 0}  
p.needed = {1, memory_blocks}  
p.burst_time = burst_time  
p.remaining_time = burst_time  
p.arrival_time = sys.current_time  
p.quantum_remaining = sys.quantum  
inicializar tiempos a 0
```

```
sys.process_count++  
agregar log  
return p.pid
```

Complejidad: O(1)

Efectos Secundarios:

- Incrementa process_count
- Incrementa next_pid
- Añade entrada al log

void terminate_process(int pid, TerminationCause cause)

Propósito: Finaliza un proceso y libera sus recursos.

Algoritmo:

```
function terminate_process(pid, cause):  
    idx = find_process_by_pid(pid)  
    if idx == -1:  
        return error
```

```

p = &sys.processes[idx]

if p.state == TERMINATED:
    return error

if p.state == RUNNING:
    sys.running_pid = -1

release_resources(pid)

p.state = TERMINATED
p.termination_cause = cause
p.completion_time = sys.current_time
p.turnaround_time = p.completion_time - p.arrival_time

// Actualizar estadísticas globales
sys.total_processes_completed++
sys.total_waiting_time += p.waiting_time
sys.total_turnaround_time += p.turnaround_time

agregar log

```

Complejidad: O(1)

void suspend_process(int pid)

Propósito: Suspende temporalmente un proceso.

Efecto: Cambia el estado a WAITING. Los recursos permanecen asignados.

Complejidad: O(n) por búsqueda de PID

void resume_process(int pid)

Propósito: Reanuda un proceso suspendido.

Precondición: El proceso debe estar en estado WAITING.

Efecto: Cambia el estado a READY.

Módulo: Gestión de Recursos

bool check_deadlock_prevention(int pid, Resources req)

Propósito: Implementa prevención de deadlock mediante verificación de recursos disponibles.

Algoritmo:

```
function check_deadlock_prevention(pid, req):
    if req.cpu > sys.available.cpu:
        return false
    if req.memory_blocks > sys.available.memory_blocks:
        return false
    return true
```

Política: No permitir solicitudes que excedan recursos disponibles (prevención simple).

Complejidad: O(1)

bool request_resources(int pid, Resources req)

Propósito: Asigna recursos a un proceso.

Algoritmo:

```
function request_resources(pid, req):
    idx = find_process_by_pid(pid)
```

```
if idx == -1:  
    return false  
  
p = &sys.processes[idx]  
  
// Verificar prevención de deadlock  
if not check_deadlock_prevention(pid, req):  
    p.state = WAITING  
    agregar log "solicitud denegada"  
    return false  
  
// Verificar disponibilidad  
if req.cpu <= sys.available.cpu and  
    req.memory_blocks <= sys.available.memory_blocks:  
  
    // Asignar recursos  
    sys.available.cpu -= req.cpu  
    sys.available.memory_blocks -= req.memory_blocks  
    p.allocated.cpu += req.cpu  
    p.allocated.memory_blocks += req.memory_blocks  
  
    agregar log "recursos asignados"  
    return true  
  
// No hay suficientes recursos  
p.state = WAITING
```

```
agregar log "en espera de recursos"
```

```
return false
```

Complejidad: O(n) por búsqueda de PID

void release_resources(int pid)

Propósito: Libera todos los recursos asignados a un proceso.

Algoritmo:

```
function release_resources(pid):
```

```
    idx = find_process_by_pid(pid)
```

```
    if idx == -1:
```

```
        return
```

```
    p = &sys.processes[idx]
```

```
    sys.available.cpu += p.allocated.cpu
```

```
    sys.available.memory_blocks += p.allocated.memory_blocks
```

agregar log "recursos liberados"

```
p.allocated.cpu = 0
```

```
p.allocated.memory_blocks = 0
```

Complejidad: O(n)

Módulo: Planificación

void select_next_process()

Propósito: Selecciona el siguiente proceso a ejecutar según el algoritmo.

Algoritmo (FCFS):

```
function select_next_process_FCFS():
    selected_idx = -1

    for i from 0 to sys.process_count - 1:
        if sys.processes[i].state == READY:
            if selected_idx == -1 or
                sys.processes[i].arrival_time < sys.processes[selected_idx].arrival_time:
                selected_idx = i

    if selected_idx != -1:
        asignar_proceso(selected_idx)
```

Complejidad: O(n)

Algoritmo (Round Robin):

```
function select_next_process_RR():
    selected_idx = -1

    // Buscar proceso READY con menor PID (simula cola circular)
    for i from 0 to sys.process_count - 1:
        if sys.processes[i].state == READY:
            if selected_idx == -1:
                selected_idx = i
            else if sys.processes[i].pid < sys.processes[selected_idx].pid:
                selected_idx = i

    if selected_idx != -1:
```

```
    sys.processes[selected_idx].quantum_remaining = sys.quantum  
    asignar_proceso(selected_idx)
```

Complejidad: O(n)

Nota: La selección por menor PID en RR es una simplificación. Una implementación más realista usaría una cola circular explícita.

void execute_step()

Propósito: Ejecuta un paso de simulación (avanza el tiempo en 1 unidad).

Algoritmo:

```
function execute_step():
```

```
    sys.current_time++
```

```
// Ejecutar proceso actual
```

```
if sys.running_pid != -1:
```

```
    idx = find_process_by_pid(sys.running_pid)
```

```
    if idx != -1:
```

```
        p = &sys.processes[idx]
```

```
        if p.state == RUNNING:
```

```
            p.remaining_time--
```

```
            sys.cpu_busy_time++
```

```
            if sys.algorithm == ROUND_ROBIN:
```

```
                p.quantum_remaining--
```

```
                agregar log "ejecutando"
```

```

// Verificar terminación

if p.remaining_time <= 0:

    terminate_process(p.pid, NORMAL)

    sys.running_pid = -1


// Verificar quantum agotado (RR)

else if sys.algorithm == ROUND_ROBIN and p.quantum_remaining <= 0:

    p.state = READY

    sys.running_pid = -1

    agregar log "quantum agotado"


// Actualizar tiempos de espera

for i from 0 to sys.process_count - 1:

    if sys.processes[i].state in {READY, WAITING}:

        sys.processes[i].waiting_time++


// Seleccionar siguiente proceso si CPU está libre

if sys.running_pid == -1:

    select_next_process()

    mostrar estado actual

```

Complejidad: O(n)

Módulo: Comunicación

void send_message(int sender_pid, int receiver_pid, const char *content)

Propósito: Envía un mensaje de un proceso a otro.

Algoritmo:

```
function send_message(sender_pid, receiver_pid, content):
```

```
    if sys.message_count >= MAX_MESSAGES:
```

```
        return error
```

```
    msg = &sys.messages[sys.message_count++]
```

```
    msg.sender_pid = sender_pid
```

```
    msg.receiver_pid = receiver_pid
```

```
    copiar content a msg.content (máx 256 chars)
```

```
    msg.delivered = false
```

```
    agregar log
```

Complejidad: O(1)

Características:

- No verifica que sender/receiver existan (simplificación)
- Mensajes persisten hasta ser leídos
- Sin timeout

void receive_message(int receiver_pid)

Propósito: Recupera todos los mensajes pendientes para un receptor.

Algoritmo:

```
function receive_message(receiver_pid):
```

```
    found = false
```

```
    for i from 0 to sys.message_count - 1:
```

```
if sys.messages[i].receiver_pid == receiver_pid and  
    not sys.messages[i].delivered:
```

```
    mostrar mensaje
```

```
    sys.messages[i].delivered = true
```

```
    found = true
```

```
    agregar log
```

```
if not found:
```

```
    mostrar "no hay mensajes"
```

Complejidad: O(m) donde m = número de mensajes

Módulo: Sincronización

int create_semaphore(int initial_value)

Propósito: Crea un nuevo semáforo.

Retorno: ID del semáforo o -1 si hay error.

Algoritmo:

```
function create_semaphore(initial_value):
```

```
    if sys.semaphore_count >= MAX_SEMAPHORES:
```

```
        return -1
```

```
    id = sys.semaphore_count
```

```
    sem = &sys.semaphores[id]
```

```
    sem.id = id
```

```
    sem.value = initial_value
```

```
    sem.waiting_count = 0
```

```
    sys.semaphore_count++
```

```
    agregar log
```

```
    return id
```

Complejidad: O(1)

void wait_semaphore(int sem_id, int pid)

Propósito: Operación P (wait) sobre un semáforo.

Algoritmo:

```
function wait_semaphore(sem_id, pid):
```

```
    if sem_id inválido:
```

```
        return error
```

```
    sem = &sys.semaphores[sem_id]
```

```
    sem.value--
```

```
    agregar log "wait ejecutado"
```

```
    if sem.value < 0:
```

```
        // Bloquear proceso
```

```
        idx = find_process_by_pid(pid)
```

```
        if idx != -1:
```

```
            sys.processes[idx].state = WAITING
```

```
            sem.waiting_pids[sem.waiting_count++] = pid
```

```
            agregar log "proceso bloqueado"
```

Complejidad: O(n)

Semántica:

- Valor ≥ 0 : Continúa ejecución
- Valor < 0 : Proceso bloqueado, $|valor| =$ procesos esperando

void signal_semaphore(int sem_id)**Propósito:** Operación V (signal) sobre un semáforo.**Algoritmo:**

function signal_semaphore(sem_id):

if sem_id inválido:

return error

sem = &sys.semaphores[sem_id]

sem.value++

agregar log "signal ejecutado"

 if sem.value ≤ 0 and sem.waiting_count > 0:

// Desbloquear primer proceso en cola

pid = sem.waiting_pids[0]

// Shift de la cola

for i from 0 to sem.waiting_count - 2:

sem.waiting_pids[i] = sem.waiting_pids[i + 1]

sem.waiting_count--

// Cambiar estado a READY

```
idx = find_process_by_pid(pid)

if idx != -1:

    sys.processes[idx].state = READY

    agregar log "proceso desbloqueado"
```

Complejidad: O(n)

Módulo: Estadísticas

void show_statistics()

Propósito: Calcula y muestra métricas de rendimiento.

Métricas Calculadas:

1. **Tiempo Promedio de Espera:**

2. $\text{avg_waiting} = \text{total_waiting_time} / \text{total_processes_completed}$

3. **Tiempo Promedio de Retorno:**

4. $\text{avg_turnaround} = \text{total_turnaround_time} / \text{total_processes_completed}$

5. **Utilización de CPU:**

6. $\text{cpu_utilization} = (\text{cpu_busy_time} / \text{current_time}) \times 100$

7. **Throughput:**

8. $\text{throughput} = \text{total_processes_completed} / \text{current_time}$

Complejidad: O(1)

Algoritmos Implementados

1. FCFS (First Come First Served)

Descripción: Planificación no preventiva que ejecuta procesos en orden de llegada.

Características:

- Simple y predecible
- No hay cambios de contexto hasta que el proceso termina

- Puede sufrir de efecto convoy (procesos cortos esperan a largos)
- Sin starvation

Pseudocódigo:

Cola = []

Para cada proceso en orden de arrival_time:

Agregar a Cola

Mientras Cola no vacía:

P = Cola.pop_front()

Ejecutar P hasta completar

Ventajas:

- Implementación sencilla
- Bajo overhead
- Fairness en orden temporal

Desventajas:

- Tiempo de espera puede ser alto
- No apropiado para sistemas interactivos

2. Round Robin

Descripción: Planificación preventiva con quantum de tiempo fijo.

Características:

- Cada proceso recibe una porción de tiempo (quantum)
- Si no termina, vuelve al final de la cola
- Apropiado para time-sharing
- Fairness entre procesos

Pseudocódigo:

```
Cola = cola_circular(procesos READY)
```

Mientras Cola no vacía:

```
P = Cola.pop_front()
```

```
Ejecutar P por quantum unidades o hasta terminar
```

Si P no ha terminado:

```
P.state = READY
```

```
Cola.push_back(P)
```

Análisis de Quantum:

Quantum	Efecto
Muy pequeño	Muchos cambios de contexto, overhead alto
Muy grande	Se aproxima a FCFS, pierde interactividad
Óptimo	Balance entre responsividad y overhead

Regla General: Quantum $\approx 80\%$ de los procesos deberían completarse en un quantum.

3. Prevención de Deadlock

Estrategia: Hold and Wait negado.

Implementación:

```
function puede_asignar(proceso, recursos_solicitados):
```

```
    return recursos_solicitados <= recursos_disponibles
```

Limitaciones:

- No detecta deadlocks ya existentes
- Puede causar starvation si un proceso requiere muchos recursos
- No es óptima (podría asignar en casos seguros que rechaza)

Alternativas Teóricas:

- Algoritmo del Banquero (más complejo, verifica seguridad)
- Detección y recuperación
- Prevención mediante ordenamiento de recursos

Gestión de Recursos

Modelo de Recursos

El sistema maneja dos tipos de recursos:

1. CPU (Monoprocesador):

- Total: 1 unidad
- Asignación: Exclusiva al proceso RUNNING
- Liberación: Al terminar quantum o proceso

2. Memoria (4 GB):

- Total: 4 bloques de 1024 MB cada uno
- Asignación: En bloques completos
- Liberación: Al terminar proceso

Políticas de Asignación

1. **Inmediata:** Si hay recursos, se asignan al solicitar
2. **Espera:** Si no hay recursos, proceso pasa a WAITING
3. **Prevención:** No se asigna si podría causar deadlock

Invariantes del Sistema

\forall tiempo t:

$$\text{available.cpu} + \sum(\text{processes}[i].\text{allocated.cpu}) = \text{total.cpu}$$

$$\text{available.memory} + \sum(\text{processes}[i].\text{allocated.memory}) = \text{total.memory}$$

Sincronización y Comunicación

Semáforos

Implementación

// Operación Wait (P)

```
void wait(Semaphore *s, int pid) {  
    s->value--;  
    if (s->value < 0) {  
        block(pid);  
        add_to_queue(s, pid);  
    }  
}
```

// Operación Signal (V)

```
void signal(Semaphore *s) {  
    s->value++;  
    if (s->value <= 0) {  
        pid = remove_from_queue(s);  
        wakeup(pid);  
    }  
}
```

Propiedades

1. **Atomicidad:** Las operaciones son indivisibles (simulada)
2. **FIFO:** Procesos se desbloquean en orden de bloqueo
3. **No hay busy waiting:** Procesos bloqueados no consumen CPU

Problema Productor-Consumidor

Configuración

```
Semaphore mutex = 1;      // Exclusión mutua  
Semaphore empty = BUFFER_SIZE; // Espacios vacíos  
Semaphore full = 0;       // Espacios llenos  
Buffer buffer;
```

Algoritmo Productor

```
function producer():  
    while true:  
        item = produce_item()  
  
        wait(empty) // Esperar espacio  
        wait(mutex) // Entrar a región crítica  
  
        buffer.add(item)  
  
        signal(mutex) // Salir de región crítica  
        signal(full) // Señalar nuevo item
```

Algoritmo Consumidor

```
function consumer():  
    while true:
```

```
wait(full) // Esperar item  
wait(mutex) // Entrar a región crítica
```

```
item = buffer.remove()
```

```
signal(mutex) // Salir de región crítica  
signal(empty) // Señalar espacio libre
```

```
consume_item(item)
```

Análisis de Corrección

Invariantes:

1. $0 \leq \text{buffer.count} \leq \text{BUFFER_SIZE}$
2. $\text{mutex.value} \in \{0, 1\}$ (binario)
3. $\text{empty.value} + \text{full.value} + \text{buffer.count} = \text{BUFFER_SIZE}$

Propiedades de Seguridad:

- Exclusión mutua en acceso al buffer
- No overflow del buffer
- No underflow del buffer

Propiedades de Vivacidad:

- Sin deadlock (orden correcto de wait/signal)
- Progreso garantizado (si hay productores/consumidores activos)

Sistema de Logs

Estructura de Log

```
typedef struct {
```

```

int time;      // Timestamp
int pid;       // -1 para eventos del sistema
char event[256]; // Descripción
} LogEntry;

```

Tipos de Eventos Registrados

Tipo	Ejemplo
Sistema	"Sistema inicializado"
Proceso	"Proceso PID 1 creado"
Recursos	"Recursos asignados a PID 1"
Planificación	"PID 1 ahora en ejecución"
Comunicación	"Mensaje enviado de PID 1 a PID 2"
Sincronización	"PID 1 bloqueado esperando semáforo 0"

Función de Log

```

void add_log(int pid, const char *event) {
    if (sys.log_count < MAX_LOG_ENTRIES) {
        sys.logs[sys.log_count].time = sys.current_time;
        sys.logs[sys.log_count].pid = pid;
        strncpy(sys.logs[sys.log_count].event, event, 255);
        sys.logs[sys.log_count].event[255] = '\0';
        sys.log_count++;
    }
}

```

Estrategia de Buffer Circular

Cuando se alcanza MAX_LOG_ENTRIES, el sistema deja de registrar. Una mejora sería implementar un buffer circular que sobrescriba entradas antiguas.

Métricas y Estadísticas

Fórmulas Implementadas

1. Tiempo de Espera (Waiting Time)

$$WT_i = \sum(\text{tiempo en estado READY o WAITING})$$

Actualización:

```
// En cada execute_step()  
  
if (process.state == READY || process.state == WAITING) {  
  
    process.waiting_time++;  
  
}
```

2. Tiempo de Retorno (Turnaround Time)

$$TAT_i = completion_time_i - arrival_time_i$$

$$TAT_i = WT_i + burst_time_i$$

Cálculo:

```
// Al terminar proceso  
  
process.turnaround_time = process.completion_time - process.arrival_time;
```

3. Utilización de CPU

$$CPU_utilization = (\text{tiempo_ocupado} / \text{tiempo_total}) \times 100$$

Seguimiento:

```
// En cada execute_step() cuando hay proceso ejecutando  
  
sys.cpu_busy_time++;
```

4. Throughput

Throughput = procesos_completados / tiempo_total

Análisis de Complejidad

Operación	Complejidad Temporal	Complejidad Espacial
create_process	O(1)	O(1)
find_process	O(n)	O(1)
select_next_process	O(n)	O(1)
execute_step	O(n)	O(1)
request_resources	O(n)	O(1)
send_message	O(1)	O(1)
receive_message	O(m)	O(1)
wait_semaphore	O(n)	O(1)
signal_semaphore	O(n)	O(1)

Donde:

- n = número de procesos
- m = número de mensajes

Limitaciones y Restricciones

Límites del Sistema

Recurso	Límite	Constante
Procesos simultáneos	50	MAX_PROCESSES
CPU	1	MAX_CPU
Memoria	4 bloques (4096 MB)	MAX_MEMORY_BLOCKS
Mensajes	100	MAX_MESSAGES

Semáforos	10	MAX_SEMAPHORES
Buffer productor-consumidor	5	BUFFER_SIZE
Entradas de log	1000	MAX_LOG_ENTRIES

Restricciones de Diseño

1. **Monoprocesador:** Solo un proceso puede ejecutar a la vez
2. **Sin hilos:** Los procesos no tienen hilos internos
3. **Sin paginación:** Memoria en bloques completos
4. **Sin interrupciones:** Simulación cooperativa
5. **Sin prioridades dinámicas:** Prioridad fija al crear

Simplificaciones

1. **Tiempo discreto:** No hay fracciones de unidad de tiempo
2. **Operaciones instantáneas:** Cambios de contexto sin overhead
3. **Recursos simples:** Solo CPU y memoria
4. **Sin I/O:** No hay dispositivos de entrada/salida
5. **Sin sistema de archivos:** No hay persistencia de datos

Guía de Desarrollo

Compilación

Flags Recomendados

```
gcc -Wall -Wextra -std=c99 -g simulador_procesos.c -o simulador_procesos
```

Explicación:

- -Wall -Wextra: Habilita todas las advertencias
- -std=c99: Estándar C99

- -g: Información de depuración

Optimización

```
gcc -O2 -std=c99 simulador_procesos.c -o simulador_procesos
```

Niveles de optimización:

- -O0: Sin optimización (por defecto)
- -O1: Optimizaciones básicas
- -O2: Optimizaciones recomendadas
- -O3: Optimizaciones agresivas

Depuración

GDB (GNU Debugger)

```
# Compilar con símbolos de depuración
```

```
gcc -g simulador_procesos.c -o simulador_procesos
```

```
# Iniciar GDB
```

```
gdb ./simulador_procesos
```

```
# Comandos útiles en GDB
```

```
(gdb) break create_process # Punto de interrupción
```

```
(gdb) run # Ejecutar
```

```
(gdb) print sys.process_count # Inspeccionar variable
```

```
(gdb) step # Paso a paso
```

```
(gdb) continue # Continuar
```

Valgrind (Detección de memoria)

```
valgrind --leak-check=full ./simulador_procesos
```

Extensiones Sugeridas

1. Algoritmo de Planificación por Prioridad

```
void select_next_process_priority() {  
    int selected_idx = -1;  
    int max_priority = -1;  
  
    for (int i = 0; i < sys.process_count; i++) {  
        if (sys.processes[i].state == READY &&  
            sys.processes[i].priority > max_priority) {  
            max_priority = sys.processes[i].priority;  
            selected_idx = i;  
        }  
    }  
  
    if (selected_idx != -1) {  
        assign_process(selected_idx);  
    }  
}
```

2. Envejecimiento para Prevenir Starvation

```
void age_processes() {  
    for (int i = 0; i < sys.process_count; i++) {  
        if (sys.processes[i].state == READY) {
```

```

    sys.processes[i].waiting_time++;

    // Incrementar prioridad cada N unidades

    if (sys.processes[i].waiting_time % 10 == 0) {
        sys.processes[i].priority++;
    }
}

}

```

3. Múltiples CPUs

```
#define MAX_CPU 4
```

```

typedef struct {

    int cpu_id;

    int running_pid;

} CPU;

```

```
CPU cpus[MAX_CPU];
```

```

void select_next_processes() {

    for (int i = 0; i < MAX_CPU; i++) {

        if (cpus[i].running_pid == -1) {

            int pid = find_next_ready_process();

            if (pid != -1) {

                assign_to_cpu(pid, i);
            }
        }
    }
}

```

```
    }  
}  
}  
}
```

4. Sistema de Archivos Simulado

```
typedef struct {  
    char name[64];  
    int size;  
    int owner_pid;  
} File;  
  
File files[MAX_FILES];  
  
int create_file(const char *name, int pid);  
int read_file(int file_id, int pid);  
int write_file(int file_id, int pid, const char *data);  
int delete_file(int file_id, int pid);
```

Estructura de Pruebas

Prueba Unitaria: Creación de Proceso

```
void test_create_process() {  
    init_system();  
  
    int pid = create_process(10, 5, 2);  
    assert(pid == 1);
```

```
assert(sys.process_count == 1);

assert(sys.processes[0].state == READY);

assert(sys.processes[0].burst_time == 10);

assert(sys.processes[0].priority == 5);

printf("✓ test_create_process pasó\n");

}
```

Prueba de Integración: FCFS

```
void test_fcfs_scheduling() {

    init_system();

    sys.algorithm = FCFS;

    create_process(5, 3, 1); // PID 1
    create_process(3, 5, 1); // PID 2
    create_process(7, 4, 1); // PID 3

    // Simular hasta que todos terminen
    while (sys.total_processes_completed < 3) {
        execute_step();
    }

    // Verificar orden de ejecución en logs
    assert(/* verificaciones */);

    printf("✓ test_fcfs_scheduling pasó\n");
```

}

Mejores Prácticas

1. Manejo de Errores:

- Siempre verificar límites de arrays
- Validar PIDs antes de usar
- Verificar estados de procesos

2. Documentación:

- Comentar funciones complejas
- Documentar invariantes
- Explicar decisiones de diseño

3. Modularidad:

- Funciones pequeñas y enfocadas
- Separar lógica de presentación
- Usar constantes en lugar de números mágicos

4. Performance:

- Evitar búsquedas lineales innecesarias
- Considerar usar hash tables para PIDs
- Optimizar bucles críticos

Referencias

Libros

1. **Operating System Concepts** (Silberschatz, Galvin, Gagne)

- Capítulos 3-6: Procesos, Hilos, Planificación, Sincronización

2. **Modern Operating Systems** (Andrew S. Tanenbaum)

- Capítulos 2-3: Procesos e Hilos, Deadlocks

Estándares

- **C99 Standard (ISO/IEC 9899:1999)**
- **POSIX.1-2017** (para conceptos de procesos)

Herramientas

- **GCC:** <https://gcc.gnu.org/>
- **GDB:** <https://www.gnu.org/software/gdb/>
- **Valgrind:** <https://valgrind.org/>
- **Make:** <https://www.gnu.org/software/make/>

Apéndices

Apéndice A: Códigos de Error

Código	Descripción
-1	Operación fallida (genérico)
-2	Proceso no encontrado
-3	Recursos insuficientes
-4	Límite alcanzado

Apéndice B: Constantes del Sistema

```
#define MAX_PROCESSES 50  
  
#define MAX_CPU 1  
  
#define MAX_MEMORY_BLOCKS 4  
  
#define MEMORY_BLOCK_SIZE 1024 // MB  
  
#define MAX_MESSAGES 100  
  
#define MAX_SEMAPHORES 10  
  
#define BUFFER_SIZE 5  
  
#define MAX_LOG_ENTRIES 1000
```

Apéndice C: Diagrama de Dependencias

```
main()  
  └─ init_system()  
    └─ select_algorithm()  
      └─ [bucle de menú]  
        └─ create_process()  
          └─ add_log()  
        └─ list_processes()
```

```
|-- show_resources()  
|-- execute_step()  
|   |-- select_next_process()  
|   |   |-- request_resources()  
|   |   |   \-- check_deadlock_prevention()  
|   |   |-- add_log()  
|   |-- terminate_process()  
|   |   |-- release_resources()  
|   |   |-- add_log()  
|   \-- add_log()  
|-- suspend_process()  
|   \-- add_log()  
|-- resume_process()  
|   \-- add_log()  
|-- send_message()  
|   \-- add_log()  
|-- receive_message()  
|   \-- add_log()  
|-- create_semaphore()  
|   \-- add_log()  
|-- wait_semaphore()  
|   |-- find_process_by_pid()  
|   \-- add_log()  
|-- signal_semaphore()  
|   |-- find_process_by_pid()  
|   \-- add_log()
```

```
|—— demonstrate_producer_consumer()  
|   |—— create_semaphore()  
|   |—— create_process()  
|—— show_logs()  
└—— show_statistics()
```