#### van Emde Boas Trees

#### 光吉 健汰

北海道大学工学部 情報エレクトロニクス学科 情報理工学コース 4 年 情報知識ネットワーク研究室

June 30, 2019

#### Contents

- 1 自己紹介
- ② van Emde Boas tree とは
- Binary tree
- Proto van Emde Boas structures
- van Emde Boas tree

#### Contents

- 1 自己紹介
- 💿 van Emde Boas tree とは
- Binary tree
- Proto van Emde Boas structures
- van Emde Boas tree

名前 光吉 健汰

出身校 北見市立西小学校 (~4年)

札幌市立栄東小学校 (5年~6年)

札幌市立栄中学校

北海道札幌開成高等学校

趣味 ゲーム,競プロ

#### Contents

- 1 自己紹介
- ② van Emde Boas tree とは
- Binary tree
- Proto van Emde Boas structures
- 5 van Emde Boas tree

# van Emde Boas tree とは (1/2)

van Emde Boas tree (以下 vEB 木) は動的集合を扱うデータ構造

#### 動的集合

動的集合とは、集合に対して後述の Member(V, x), Insert(V, x), Delete(V, x) が行えるようなデータ構造

- 今回扱う要素は非負整数とする.
- vEB 木が保持しうる要素の集合を全体集合 *U* とし、 その大きさを *u* とする.
- vEB 木が現在保持している集合を V とし、 その大きさを n とする.

## van Emde Boas tree とは (2/2)

van Emde Boas tree は以下の操作を行うことができる.

#### 操作

Member(V, x): Vにxが存在するかを返す.

Min(V): V の要素の最小値を返す.

Max(V): V の要素の最大値を返す.

Successor(V, x): V o x より大きい最小の要素を返す.

PREDECESSOR(V, x):  $V \cap x$  より小さい最大の要素を返す.

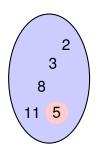
INSERT(V, x): V c x を挿入する.

Delete(V, x): V から x を削除する.

## 操作: Member(V, x)

Member(V, x) は, x が集合 V に存在するかを真偽値で返す.

$$V = \{2, 3, 5, 8, 11\}$$



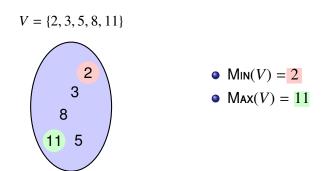
- Member(V, 5) = True
- Member(V, 6) = false

#### 各関数の引数

関数に渡す引数は U の要素のみ

# 操作: Min(V), Max(V)

- Min(V) は,集合 V の要素の最小値を返す.
- Max(V) は,集合 V の要素の最大値を返す.



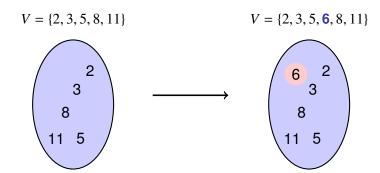
# 操作: Successor(V, x), Predecessor(V, x)

- Successor(V, x) は、集合 V の x より大きい最小の要素を返す.
- Predecessor(V, x) は、集合 V の x より小さい最大の要素を返す.

- Successor(V, 2) = 3
- Predecessor(V, 7) = 5

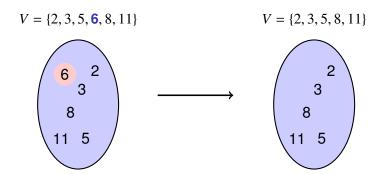
# 操作: Insert(V, x)

- INSERT(V, x) は, 集合 V に x を挿入する.
  - $V \leftarrow V \cup \{x\}$



# 操作: DELETE(V, x)

- DELETE(V, x) は、集合 V から x を削除する.
  - $V \leftarrow V \setminus \{x\}$



#### Contents

- 1 自己紹介
- ② van Emde Boas tree とは
- Binary tree
- Proto van Emde Boas structures
- van Emde Boas tree

## 直接アドレス法 (1/2)

動的集合を保持する手段として,直接アドレス法を考える.

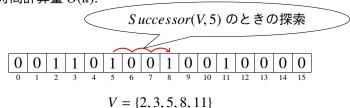
#### 直接アドレス法

要素の値を配列の添字として利用し、データを保持するテクニック

今回のデータ構造ではハッシュ表のような付属データはないので、 各配列の要素には要素を保持しているかを bit で格納する.

# 直接アドレス法 (2/2)

- Member(V, x), Insert(V, x), Delete(V, x) は, 配列のランダムアクセスが定数時間なので, 時間計算量 O(1).
- Successor(V, x) は, x の次の値が 1 の要素まで 最悪  $\Theta(u)$  回探索する必要があるので, 時間計算量 O(u).
  - Predecessor(V, x), Min(V), Max(V) も同様の処理を行うため, 時間計算量 O(u).



# 二分木構造 (1/3)

Successor(V, x) で必要な探索回数を小さくするために、配列の各要素を葉とした二分木構造を考える.

#### 二分木

二分木とは,葉ではない頂点の子が常に2個であるような木

木:閉路を持たない,連結なグラフ

根:木の頂点のうちの1つを定義する

子:ある頂点について、隣接する頂点のうち根から遠いもの

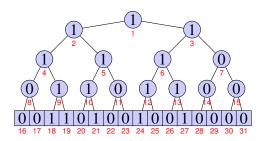
親:ある頂点について,隣接する頂点のうち根に近いもの

葉:木の頂点のうち、子を持たないもの

## 二分木構造 (2/3)

葉ではない各頂点には,子の値の論理和を格納する.

- ある頂点の値が1の場合,その頂点の下にある葉の少なくとも1つの頂点は値が1.
- 根から深さ毎に左から配列に詰めて保持することで 各頂点にランダムアクセスが可能となる.
  - 赤字は格納されている配列の添字



 $V = \{2, 3, 5, 8, 11\}$ 

#### 二分木構造 (3/3)

二分木中のある頂点の添字をiとすると、

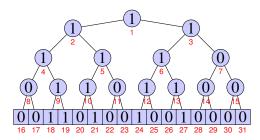
以下のように他の頂点の添字を求めることができる.

根:先頭なので1

子: $2 \times i + 1$ と $2 \times i + 2$ 

親: $\lfloor rac{i}{2} \rfloor$  (以後  $rac{r}{m}$  が整数でない場合これを切り捨てた値とする)

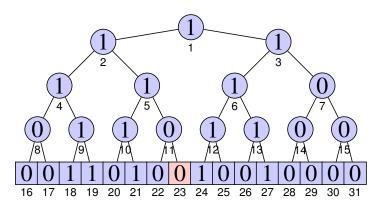
葉:集合 U の要素 v に対応する葉の添字は i+u



$$V = \{2, 3, 5, 8, 11\}$$

# 二分木構造 操作: Member(V, x)

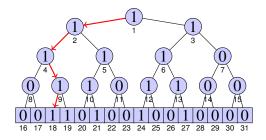
● Member(V, x) は, 対応する葉の値を返す.



 $\mathsf{Member}(V,7), V = \{2, 3, 5, 8, 11\}$ 

## 二分木構造 操作: Min(V), Max(V)

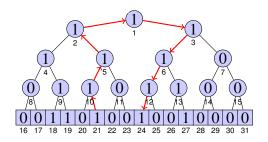
- Min(V) は、根から左の子が1であれば左の子へ、
   そうでなければ右の子へ降りる操作を再帰的に行う。
  - Max(V) も同様に処理する.



 $Min(V), V = \{2, 3, 5, 8, 11\}$ 

#### 二分木構造 操作: Successor(V, x), Predecessor(V, x)

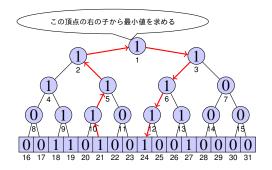
- Successor(*V*, *x*) は, *x* の親から, 直前の頂点が左の子であり, 右の子の値が 1 の頂点になるまで親を辿り, 右の子の最小値を返す.
  - PREDECESSOR(V, x) も同様に処理する.



Successor(V, 5),  $V = \{2, 3, 5, 8, 11\}$ 

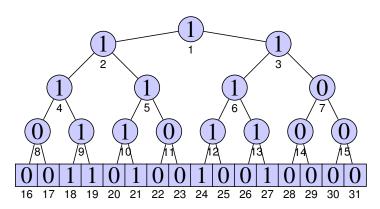
#### 二分木構造 操作: Successor(V, x), Predecessor(V, x)

- Successor(*V*, *x*) は, *x* の親から, 直前の頂点が左の子であり, 右の子の値が 1 の頂点になるまで親を辿り, 右の子の最小値を返す.
  - PREDECESSOR(V, x) も同様に処理する.

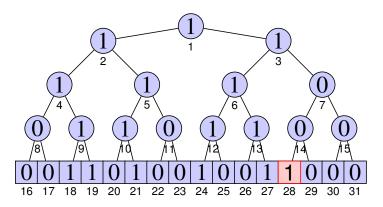


Successor(V, 5),  $V = \{2, 3, 5, 8, 11\}$ 

● Insert(V, x) は, 対応する葉から親の値を 1 にしつつ根まで辿る.

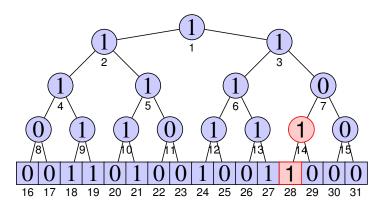


● Insert(V, x) は, 対応する葉から親の値を 1 にしつつ根まで辿る.

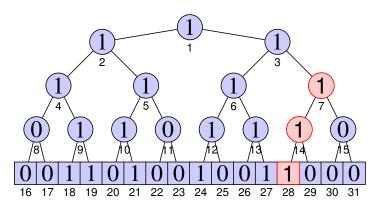


INSERT $(V, 12), V = \{2, 3, 5, 8, 11\}$ 

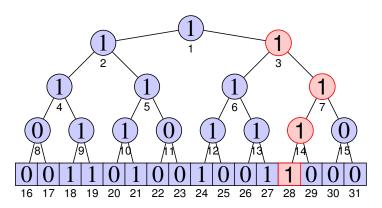
● Insert(V, x) は, 対応する葉から親の値を 1 にしつつ根まで辿る.



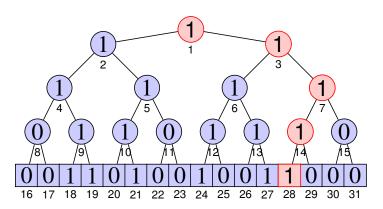
● Insert(V, x) は, 対応する葉から親の値を 1 にしつつ根まで辿る.



■ INSERT(V, x) は,対応する葉から親の値を1にしつつ根まで辿る.

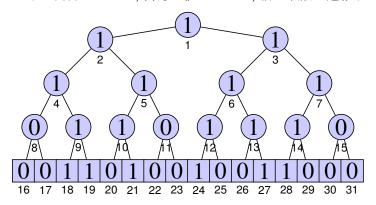


● Insert(V, x) は, 対応する葉から親の値を 1 にしつつ根まで辿る.

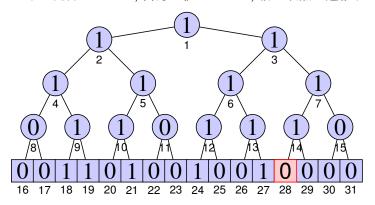


 $INSERT(V, 12), V = \{2, 3, 5, 8, 11\}$ 

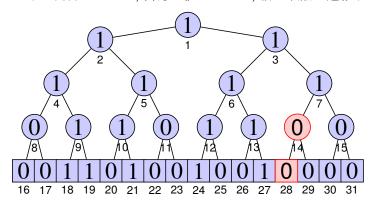
- Delete(V, x) は,対応する葉の値を 0 にした後, 以下の操作を行いながら根まで辿る.
  - 子が両方0ならば、自身の値を0にし、親の頂点に遷移する.



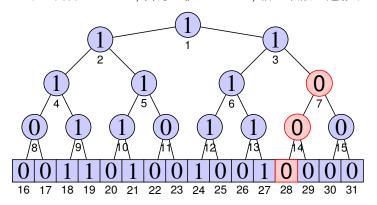
- Delete(V, x) は,対応する葉の値を 0 にした後, 以下の操作を行いながら根まで辿る.
  - 子が両方0ならば、自身の値を0にし、親の頂点に遷移する.



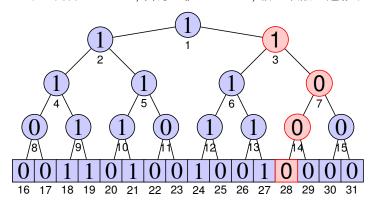
- Delete(V, x) は,対応する葉の値を 0 にした後, 以下の操作を行いながら根まで辿る.
  - 子が両方0ならば、自身の値を0にし、親の頂点に遷移する.



- Delete(V, x) は,対応する葉の値を 0 にした後, 以下の操作を行いながら根まで辿る.
  - 子が両方0ならば、自身の値を0にし、親の頂点に遷移する.

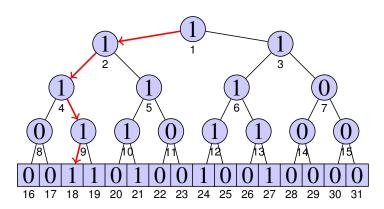


- Delete(V, x) は,対応する葉の値を 0 にした後, 以下の操作を行いながら根まで辿る.
  - 子が両方0ならば、自身の値を0にし、親の頂点に遷移する.



# 二分木構造 計算量 (1/4)

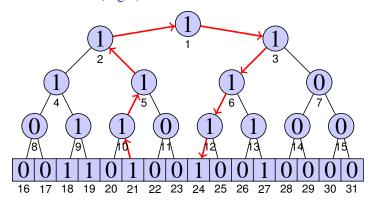
 $M_{IN}(V)$ , Max(V) では, 根から最小値となる葉まで頂点を探索するので, 時間計算量は  $\Theta(\log u)$ .



$$Min(V), V = \{2, 3, 5, 8, 11\}$$

#### 二分木構造 計算量 (2/4)

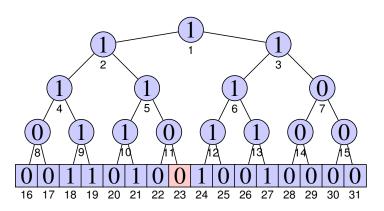
• Successor(V, x), Predecessor(V, x) では, 葉から最悪根まで辿り, その後, Min(V) (または Max(V)) と同様の処理を行うことから, 時間計算量は  $O(\log u)$ .



 $Successor(V, 5), V = \{2, 3, 5, 8, 11\}$ 

# 二分木構造 計算量 (3/4)

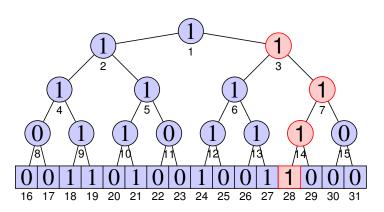
 MEMBER(V, x) では、対応する葉にアクセスし、値を取得する、 もしくは更新するので、時間計算量は O(1).



Member  $(V, 7), V = \{2, 3, 5, 8, 11\}$ 

### 二分木構造 計算量 (4/4)

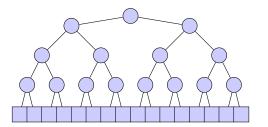
• INSERT(V, x), DELETE(V, x) では, 葉から根まで辿る処理を行うので, 時間計算量は  $\Theta(\log u)$ .



INSERT $(V, 12), V = \{2, 3, 5, 8, 11\}$ 

# 二分木構造 高速化 (1/2)

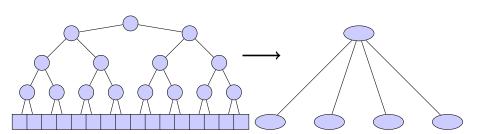
二分木構造では、各種操作の時間計算量が  $O(\log u)$  となる.



#### 二分木構造 高速化 (2/2)

- 二分木構造では、各種操作の時間計算量が O(log u) となる.
- → 時間計算量が木の高さに依存している.

頂点あたりの子を増やし、木の高さを小さくする.



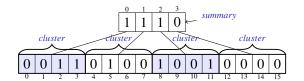
#### 平方分割木

葉の数を  $\sqrt{u}$  個 とした平方分割木 (仮称) を考える.

#### 平方分割木

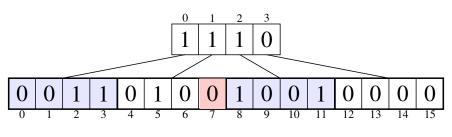
平方分割木とは、葉を  $\sqrt{u}$  個持ち、高さが 2 の、以下のような特徴を持つデータ構造である.

- 要素の全体集合の大きさ u を  $u = 2^{2k}(k)$  は非負整数) とする.
- 配列を  $\sqrt{u}$  個に分割し, それぞれを *cluster* とする.
- ullet cluster は大きさが  $\sqrt{u}$  の配列であり, 対応する葉の値をそれぞれ保持する.
- 根は大きさ  $\sqrt{u}$  の配列を持ち (これを summary とする), それぞれの要素は各 cluster の要素の論理和を保持する.



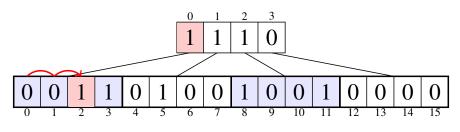
### 平方分割木構造 操作: Member(V, x)

● Member(*V, x*) は, 対応する配列の要素の値を返す.



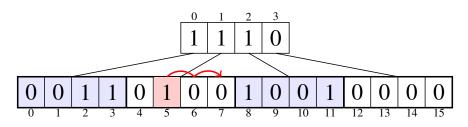
#### 平方分割木構造 操作: Min(V), Max(V)

- MIN(V) は, summary で値が1の左端の要素を探し, 対応する cluster で最小値を左端から探す.
  - Max(V) も同様に処理する.



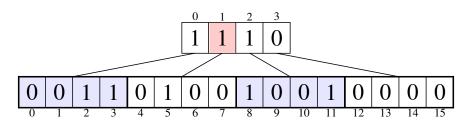
 $Min(V), V = \{2, 3, 5, 8, 11\}$ 

- Successor(V, x) は, x の cluster 内で x より左の要素を探索し, もしなければ, summary で  $\frac{x}{\sqrt{u}}$  より右で 1 である要素を探す. その後, 1 の値である cluster 内の最小値を返す.
  - PREDECESSOR(V, x) も同様に処理する.



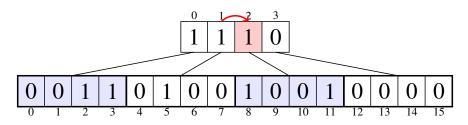
 $Successor(V, x), V = \{2, 3, 5, 8, 11\}$ 

- Successor(V, x) は, x の cluster 内で x より左の要素を探索し, もしなければ, summary で  $\frac{x}{\sqrt{u}}$  より右で 1 である要素を探す. その後, 1 の値である cluster 内の最小値を返す.
  - PREDECESSOR(V, x) も同様に処理する.



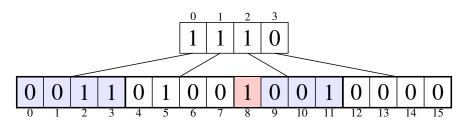
 $Successor(V, x), V = \{2, 3, 5, 8, 11\}$ 

- Successor(V, x) は, x の cluster 内で x より左の要素を探索し, もしなければ, summary で  $\frac{x}{\sqrt{u}}$  より右で 1 である要素を探す. その後, 1 の値である cluster 内の最小値を返す.
  - PREDECESSOR(V, x) も同様に処理する.



 $Successor(V, x), V = \{2, 3, 5, 8, 11\}$ 

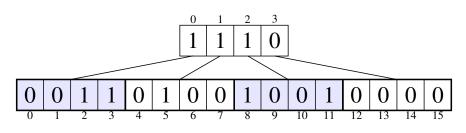
- Successor(V, x) は, x の cluster 内で x より左の要素を探索し, もしなければ, summary で  $\frac{x}{\sqrt{u}}$  より右で 1 である要素を探す. その後, 1 の値である cluster 内の最小値を返す.
  - PREDECESSOR(V, x) も同様に処理する.



 $Successor(V, x), V = \{2, 3, 5, 8, 11\}$ 

### 平方分割木構造 操作: Insert(*V*, *x*)

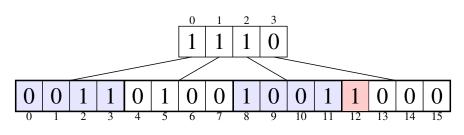
● INSERT(V, x) は, 対応する summary, cluster の要素を 1 にする.



INSERT
$$(V, 12), V = \{2, 3, 5, 8, 11\}$$

## 平方分割木構造 操作: Insert(*V*, *x*)

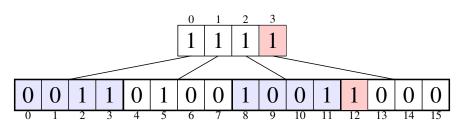
● INSERT(V, x) は, 対応する summary, cluster の要素を 1 にする.



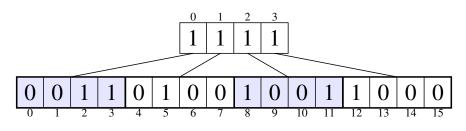
Insert
$$(V, 12), V = \{2, 3, 5, 8, 11\}$$

## 平方分割木構造 操作: Insert(*V*, *x*)

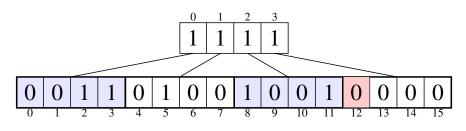
● INSERT(V, x) は, 対応する summary, cluster の要素を 1 にする.



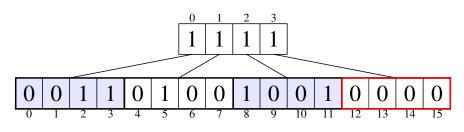
Insert
$$(V, 12), V = \{2, 3, 5, 8, 11\}$$



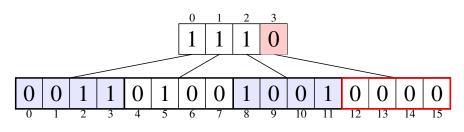
 $\mathsf{DELETE}(V, 12), V = \{2, 3, 5, 8, 11, 12\}$ 



 $\mathsf{DELETE}(V, 12), V = \{2, 3, 5, 8, 11, 12\}$ 



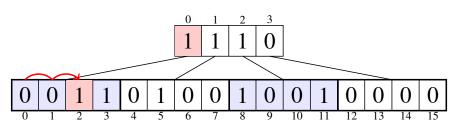
 $\mathsf{Delete}(V, 12), V = \{2, 3, 5, 8, 11, 12\}$ 



 $\mathsf{Delete}(V, 12), V = \{2, 3, 5, 8, 11, 12\}$ 

### 平方分割木構造: 計算量 (1/4)

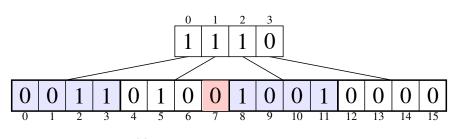
- $\mathsf{Min}(V)$ ,  $\mathsf{Max}(V)$  では,  $\mathit{summary}$  と  $\mathit{cluster}$  を線形探索するので, 時間計算量は  $O(\sqrt{u})$  となる.
- Successor(V, x), Predecessor(V, x) も Min(V) と同様に時間計算量は  $O(\sqrt{u})$  となる.



 $Min(V), V = \{2, 3, 5, 8, 11\}$ 

## 平方分割木構造: 計算量 (2/4)

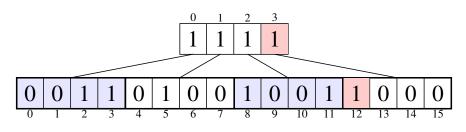
Member(V, x) では、二分木構造と同様に、時間計算量は O(1) となる.



 $\mathsf{Member}(V,7), V = \{2,3,5,8,11\}$ 

### 平方分割木構造: 計算量 (3/4)

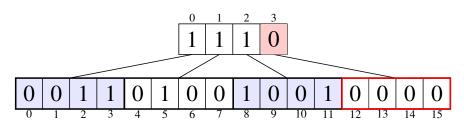
• INSERT(V, x) では、対応する cluster, summary の要素を 更新すればよいので、時間計算量は O(1) となる.



Insert $(V, 12), V = \{2, 3, 5, 8, 11\}$ 

# 平方分割木構造: 計算量 (4/4)

Delete(V, x) では、対応する *cluster* を線形探索するので、
時間計算量は  $O(\sqrt{u})$  となる.



 $\mathsf{Delete}(V,12), V = \{2,3,5,8,11,12\}$ 

#### 前半のまとめ

- vEB 木を定義した.
- 二分木構造で各種操作の時間計算量は下表となった。
- 平方分割木によって二分木構造の木の高さを小さくしたが、
  - 一部操作の最悪時間計算量が  $O(\sqrt{u})$  と悪化
    - summary, cluster の線形探索がボトルネック

	二分木	平方分割木
Min(V)	$\Theta(\log u)$	$O(\sqrt{u})$
Max(V)	$\Theta(\log u)$	$O(\sqrt{u})$
Member(V, x)	<i>O</i> (1)	<i>O</i> (1)
Successor(V, x)	$O(\log u)$	$O(\sqrt{u})$
Predecessor(V, x)	$O(\log u)$	$O(\sqrt{u})$
Insert(V,x)	$O(\log u)$	<i>O</i> (1)
Delete(V,x)	$O(\log u)$	$O(\sqrt{u})$