

TS226

-

Codes correcteurs d'erreurs

Romain Tajan

8 septembre 2025

Plan

1 Codes en blocs binaires

- ▷ Définition
- ▷ Propriétés

2 Codes Linéaires en blocs (binaires)

Sur les codes en blocs binaires

Définitions

- 1 Un code est dit **binnaire** si $\mathcal{X} = \mathbb{F}_2 = \{0, 1\}$.

Sur les codes en blocs binaires

Définitions

- 1 Un code est dit **binaire** si $\mathcal{X} = \mathbb{F}_2 = \{0, 1\}$.
- 2 Si les messages w représentent des séquences binaires de taille k alors le rendement

$$R = \frac{k}{n}$$

Sur les codes en blocs binaires

Définitions

- 1 Un code est dit **binaire** si $\mathcal{X} = \mathbb{F}_2 = \{0, 1\}$.
- 2 Si les messages w représentent des séquences binaires de taille k alors le rendement

$$R = \frac{k}{n}$$

- 3 On appelle **distance minimale du code** \mathcal{C} la quantité suivante :

$$d_{\min}(\mathcal{C}) = \min_{\mathbf{c} \in \mathcal{C}, \mathbf{c}' \in \mathcal{C}, \mathbf{c}' \neq \mathbf{c}} d_H(\mathbf{c}, \mathbf{c}')$$

Sur les codes en blocs binaires

Définitions

- 1 Un code est dit **binaires** si $\mathcal{X} = \mathbb{F}_2 = \{0, 1\}$.
- 2 Si les messages w représentent des séquences binaires de taille k alors le rendement

$$R = \frac{k}{n}$$

- 3 On appelle **distance minimale du code** \mathcal{C} la quantité suivante :

$$d_{\min}(\mathcal{C}) = \min_{\mathbf{c} \in \mathcal{C}, \mathbf{c}' \in \mathcal{C}, \mathbf{c}' \neq \mathbf{c}} d_H(\mathbf{c}, \mathbf{c}')$$

- 4 On notera $[n, k, d]$ un code $(2^k, n)$ binaire de distance minimale d

It's quizz time !

Préparez vos téléphones !

QCM

Considérons l'encodage de 1 bit par un code à 3 répétitions. Son rendement vaut

- A $1/2$
- B $1/3$
- C $1/4$
- D $1/5$

#QDLE#Q#AB*CD#30#

QCM

Considérons l'encodage de 1 bit par un code à 3 répétitions. La distance minimale du code engendré est :

- A 1
- B 2
- C 3
- D 4

#QDLE#Q#ABC*D#45#

Propriétés des codes $[n, k, d]$

Propriétés

Tout code $[n, k, d]$ vérifie les propriétés suivantes :

- 1 **Borne de Singleton** : $d \leq n - k + 1$.

Un code tel que $d = n - k + 1$ est dit **Maximum Distance Separable** ou **MDS**

Propriétés des codes $[n, k, d]$

Propriétés

Tout code $[n, k, d]$ vérifie les propriétés suivantes :

- 1 **Borne de Singleton** : $d \leq n - k + 1$.
Un code tel que $d = n - k + 1$ est dit **Maximum Distance Separable** ou **MDS**
- 2 Sur canal **BSC**, toutes les combinaisons de $d - 1$ **erreurs** (ou moins) peuvent être **détectées**.

Propriétés des codes $[n, k, d]$

Propriétés

Tout code $[n, k, d]$ vérifie les propriétés suivantes :

- 1 **Borne de Singleton** : $d \leq n - k + 1$.
Un code tel que $d = n - k + 1$ est dit **Maximum Distance Separable** ou **MDS**
- 2 Sur canal **BSC**, toutes les combinaisons de $d - 1$ **erreurs** (ou moins) peuvent être **détectées**.
- 3 Sur canal **BSC**, toutes les combinaisons de $\lfloor (d - 1)/2 \rfloor$ **erreurs** (ou moins) peuvent être **corrigées**.

It's quizz time !

Code de parité simple

Le code de parité simple pour des messages de k bits est le code de taille $n = k + 1$ tel que :

- 1 les k premiers bits sont une recopie des bits de message
- 2 le bit $k + 1$ est :

$$\begin{cases} 1, & \text{si le message comporte un nombre pair de bits à 1} \\ 0, & \text{sinon} \end{cases}$$

Préparez vos téléphones !

QCM

Combien vaut La distance minimale du code de parité ?

- A 1
- B 2
- C 3
- D 4

#QDLE#Q#AB*CD#60#

QCM

Le code de parité est un code MDS.

- A Vrai
- B Faux

#QDLE#Q#A*B#60#

QCM

Combien d'erreurs sur le canal BSC le code de parité simple de taille $n = 8$ bits peut-il détecter ?

- A 8
- B 7
- C 4
- D 1

#QDLE#Q#ABCD*#60#

QCM

Le code de parité simple de taille $n = k + 1$ ne peut pas corriger d'erreur.

- A Vrai
- B Faux
- C Je ne sais pas.

#QDLE#Q#A*BCD#60#

Plan

1 Codes en blocs binaires

2 Codes Linéaires en blocs (binaires)

- ▷ Définitions générales
- ▷ Définition d'un code linéaire en bloc
- ▷ Définition matrice génératrice
- ▷ Définition matrice de parité
- ▷ Encodage systématique
- ▷ Détection d'erreur pour les codes linéaires
- ▷ Correction d'erreurs pour les codes linéaires

Avant de commencer...

Remarques

- 1 Dans cette section $\mathcal{X} = \mathcal{Y} = \{0, 1\}$ et le canal considéré est le **canal binaire symétrique**

Avant de commencer...

Remarques

- 1 Dans cette section $\mathcal{X} = \mathcal{Y} = \{0, 1\}$ et le canal considéré est le **canal binaire symétrique**
- 2 Dans cette section on notera \mathbb{F}_2 le **corps** $(\{0, 1\}, \oplus, \cdot)$ où :
 - Pour $x, y \in \mathbb{F}_2$, $x \oplus y = (x + y) \bmod 2$ (\equiv OU exclusif)

Avant de commencer...

Remarques

- 1 Dans cette section $\mathcal{X} = \mathcal{Y} = \{0, 1\}$ et le canal considéré est le **canal binaire symétrique**
- 2 Dans cette section on notera \mathbb{F}_2 le **corps** $(\{0, 1\}, \oplus, \cdot)$ où :
 - Pour $x, y \in \mathbb{F}_2$, $x \oplus y = (x + y) \bmod 2$ (\equiv OU exclusif)
 - Pour $x, y \in \mathbb{F}_2$, $x \cdot y$ est le produit "classique" entre x et y (\equiv ET)

Avant de commencer...

Remarques

- 1 Dans cette section $\mathcal{X} = \mathcal{Y} = \{0, 1\}$ et le canal considéré est le **canal binaire symétrique**
- 2 Dans cette section on notera \mathbb{F}_2 le **corps** $(\{0, 1\}, \oplus, \cdot)$ où :
 - Pour $x, y \in \mathbb{F}_2$, $x \oplus y = (x + y) \bmod 2$ (\equiv OU exclusif)
 - Pour $x, y \in \mathbb{F}_2$, $x \cdot y$ est le produit "classique" entre x et y (\equiv ET)
- 3 \mathbb{F}_2 est un corps fini à deux éléments $(\mathbb{Z}/2\mathbb{Z})$

Avant de commencer...

Remarques

- ➊ Dans cette section $\mathcal{X} = \mathcal{Y} = \{0, 1\}$ et le canal considéré est le **canal binaire symétrique**
- ➋ Dans cette section on notera \mathbb{F}_2 le **corps** $(\{0, 1\}, \oplus, \cdot)$ où :
 - Pour $x, y \in \mathbb{F}_2$, $x \oplus y = (x + y) \bmod 2$ (\equiv OU exclusif)
 - Pour $x, y \in \mathbb{F}_2$, $x \cdot y$ est le produit "classique" entre x et y (\equiv ET)
- ➌ \mathbb{F}_2 est un corps fini à deux éléments $(\mathbb{Z}/2\mathbb{Z})$
- ➍ Par la suite on notera $\oplus \rightsquigarrow +$

Avant de commencer...

Remarques

- 1 Dans cette section $\mathcal{X} = \mathcal{Y} = \{0, 1\}$ et le canal considéré est le **canal binaire symétrique**
- 2 Dans cette section on notera \mathbb{F}_2 le **corps** $(\{0, 1\}, \oplus, \cdot)$ où :
 - Pour $x, y \in \mathbb{F}_2$, $x \oplus y = (x + y) \bmod 2$ (\equiv OU exclusif)
 - Pour $x, y \in \mathbb{F}_2$, $x \cdot y$ est le produit "classique" entre x et y (\equiv ET)
- 3 \mathbb{F}_2 est un corps fini à deux éléments $(\mathbb{Z}/2\mathbb{Z})$
- 4 Par la suite on notera $\oplus \rightsquigarrow +$
- 5 $(\mathbb{F}_2^n, +, \cdot)$ est un **espace vectoriel** où
 - Pour $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{F}_2^n$, $\mathbf{x} + \mathbf{y} = [x_0 + y_0, x_1 + y_1, \dots, x_{n-1} + y_{n-1}]$
 - Pour $x \in \mathbb{F}_2$ et $\mathbf{y} \in \mathbb{F}_2^n$, $x \cdot \mathbf{y} = [x \cdot y_0, x \cdot y_1, \dots, x \cdot y_{n-1}]$

It's quizz time !

Préparez vos téléphones !

Je suis à l'aise avec les notions d'algèbre telles que les notions de **groupe** / **anneau** / **corps** et **espace vectoriel**.

- A Après un peu de révision oui.
- B Après beaucoup de révision oui.
- C C'est très compliqué.
- D Pas du tout.

#QDLE#S#ABCD#20#

Remarques

- 1 Dans cette section $\mathcal{X} = \mathcal{Y} = \{0, 1\}$ et le canal considéré est le **canal binaire symétrique**
- 2 Dans cette section on notera \mathbb{F}_2 le **corps** $(\{0, 1\}, \oplus, \cdot)$ où :
 - Pour $x, y \in \mathbb{F}_2$, $x \oplus y = (x + y) \bmod 2$ (\equiv OU exclusif)
 - Pour $x, y \in \mathbb{F}_2$, $x \cdot y$ est le produit "classique" entre x et y (\equiv ET)

Dans \mathbb{F}_2 que vaut $x + x$?

- A 0
- B 1
- C x
- D \bar{x}

#QDLE#Q#A*BCD#30#

Remarques

- 1 Dans cette section $\mathcal{X} = \mathcal{Y} = \{0, 1\}$ et le canal considéré est le **canal binaire symétrique**
- 2 Dans cette section on notera \mathbb{F}_2 le **corps** $(\{0, 1\}, \oplus, \cdot)$ où :
 - Pour $x, y \in \mathbb{F}_2$, $x \oplus y = (x + y) \bmod 2$ (\equiv OU exclusif)
 - Pour $x, y \in \mathbb{F}_2$, $x \cdot y$ est le produit "classique" entre x et y (\equiv ET)

Dans \mathbb{F}_2 que vaut $x \cdot x$?

- A 0
- B 1
- C x
- D \bar{x}

#QDLE#Q#ABC*D#30#

Dire si l'assertion suivante est vraie. "Si $\mathbf{x} \in \mathbb{F}_2^n$, alors $-\mathbf{x} = \mathbf{x}$."

- A Vrai
- B Faux

#QDLE#Q#A*B#30#

Code linéaire en bloc

Code linéaire

Soit \mathcal{C} un code ($M = 2^k, n$).

\mathcal{C} est dit **linéaire** si et seulement si, il existe k vecteurs $\mathbf{g}_0, \mathbf{g}_1, \dots, \mathbf{g}_{k-1} \in \mathbb{F}_2^n$ tels que, pour tout $\mathbf{c} \in \mathcal{C}$,

$$\mathbf{c} = \sum_{i=0}^{k-1} u_i \mathbf{g}_i$$

avec $u_i \in \mathbb{F}_2$

Remarques

- 1 L'ensemble $\mathcal{B}_{\mathcal{C}} = \{\mathbf{g}_0, \mathbf{g}_1, \dots, \mathbf{g}_{k-1}\}$ est appelé **base** de \mathcal{C} .
- 2 \mathcal{C} est un sous-espace vectoriel de \mathbb{F}_2^n de dimension k (si $\mathcal{B}_{\mathcal{C}}$ est une base libre)

Matrice Génératrice

Code linéaire

Soit \mathcal{C} un code $(M = 2^k, n)$ linéaire, il existe une matrice G de taille $k \times n$ telle que pour tout $\mathbf{c} \in \mathcal{C}$,

$$\mathbf{c} = \mathbf{u}G$$

Par définition on a

$$G = \begin{pmatrix} \mathbf{g}_0 \\ \mathbf{g}_1 \\ \vdots \\ \mathbf{g}_{k-1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} g_{0,0} & g_{0,1} & \cdots & g_{0,n-1} \\ g_{1,0} & g_{1,1} & \cdots & g_{1,n-1} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ g_{k-1,0} & g_{k-1,1} & \cdots & g_{k-1,n-1} \end{pmatrix}$$

- 1 G est appelé **matrice génératrice** du code \mathcal{C}

Matrice Génératrice

Code linéaire

Soit \mathcal{C} un code $(M = 2^k, n)$ linéaire, il existe une matrice G de taille $k \times n$ telle que pour tout $\mathbf{c} \in \mathcal{C}$,

$$\mathbf{c} = \mathbf{u}G$$

Par définition on a

$$G = \begin{pmatrix} \mathbf{g}_0 \\ \mathbf{g}_1 \\ \vdots \\ \mathbf{g}_{k-1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} g_{0,0} & g_{0,1} & \cdots & g_{0,n-1} \\ g_{1,0} & g_{1,1} & \cdots & g_{1,n-1} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ g_{k-1,0} & g_{k-1,1} & \cdots & g_{k-1,n-1} \end{pmatrix}$$

- 1 G est appelé **matrice génératrice** du code \mathcal{C}
- 2 Pour ce cours G est de **rang plein**

Matrice Génératrice

Code linéaire

Soit \mathcal{C} un code $(M = 2^k, n)$ linéaire, il existe une matrice G de taille $k \times n$ telle que pour tout $\mathbf{c} \in \mathcal{C}$,

$$\mathbf{c} = \mathbf{u}G$$

Par définition on a

$$G = \begin{pmatrix} \mathbf{g}_0 \\ \mathbf{g}_1 \\ \vdots \\ \mathbf{g}_{k-1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} g_{0,0} & g_{0,1} & \cdots & g_{0,n-1} \\ g_{1,0} & g_{1,1} & \cdots & g_{1,n-1} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ g_{k-1,0} & g_{k-1,1} & \cdots & g_{k-1,n-1} \end{pmatrix}$$

- 1 G est appelé **matrice génératrice** du code \mathcal{C}
- 2 Pour ce cours G est de **rang plein**
- 3 Pour un code \mathcal{C} , il existe plusieurs matrices génératrices

Matrice Génératrice

Code linéaire

Soit \mathcal{C} un code $(M = 2^k, n)$ linéaire, il existe une matrice G de taille $k \times n$ telle que pour tout $\mathbf{c} \in \mathcal{C}$,

$$\mathbf{c} = \mathbf{u}G$$

Par définition on a

$$G = \begin{pmatrix} \mathbf{g}_0 \\ \mathbf{g}_1 \\ \vdots \\ \mathbf{g}_{k-1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} g_{0,0} & g_{0,1} & \cdots & g_{0,n-1} \\ g_{1,0} & g_{1,1} & \cdots & g_{1,n-1} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ g_{k-1,0} & g_{k-1,1} & \cdots & g_{k-1,n-1} \end{pmatrix}$$

- 1 G est appelé **matrice génératrice** du code \mathcal{C}
- 2 Pour ce cours G est de **rang plein**
- 3 Pour un code \mathcal{C} , il existe plusieurs matrices génératrices
- 4 Permuter / combiner les lignes de G ne change pas \mathcal{C}

Matrice Génératrice

Code linéaire

Soit \mathcal{C} un code $(M = 2^k, n)$ linéaire, il existe une matrice G de taille $k \times n$ telle que pour tout $\mathbf{c} \in \mathcal{C}$,

$$\mathbf{c} = \mathbf{u}G$$

Par définition on a

$$G = \begin{pmatrix} \mathbf{g}_0 \\ \mathbf{g}_1 \\ \vdots \\ \mathbf{g}_{k-1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} g_{0,0} & g_{0,1} & \cdots & g_{0,n-1} \\ g_{1,0} & g_{1,1} & \cdots & g_{1,n-1} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ g_{k-1,0} & g_{k-1,1} & \cdots & g_{k-1,n-1} \end{pmatrix}$$

- 1 G est appelé **matrice génératrice** du code \mathcal{C}
- 2 Pour ce cours G est de **rang plein**
- 3 Pour un code \mathcal{C} , il existe plusieurs matrices génératrices
- 4 Permuter / combiner les lignes de G ne change pas \mathcal{C}
- 5 Permuter les colonnes de G change l'espace \mathcal{C} mais ne change pas les performances du code

It's quizz time !

Préparez vos téléphones !

Parmi les matrices proposées, lesquelles sont des matrices génératrices pour le code de parité [5, 4, 2]

A
$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

B
$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

C
$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

- A A seulement
- B B seulement
- C C seulement
- D A et B seulement
- E B et C seulement
- F A et C seulement
- G A, B et C
- H Aucune

#QDLE#Q#ABCDEFGH*H#60#

Code dual | Matrice de parité

Soit \mathcal{C} un code ($M = 2^k, n$) linéaire, on appelle **code dual** :

$$\mathcal{C}_d = \{ \mathbf{v} \in \mathbb{F}_2^n : \forall \mathbf{c} \in \mathcal{C} \quad \langle \mathbf{v}, \mathbf{c} \rangle = 0 \}$$

où $\langle \mathbf{v}, \mathbf{c} \rangle = \sum_{i=0}^{n-1} v_i c_i$

❶ La dimension du sous-espace vectoriel \mathcal{C}_d est $n - k$

Code dual | Matrice de parité

Soit \mathcal{C} un code ($M = 2^k, n$) linéaire, on appelle **code dual** :

$$\mathcal{C}_d = \{ \mathbf{v} \in \mathbb{F}_2^n : \forall \mathbf{c} \in \mathcal{C} \quad \langle \mathbf{v}, \mathbf{c} \rangle = 0 \}$$

où $\langle \mathbf{v}, \mathbf{c} \rangle = \sum_{i=0}^{n-1} v_i c_i$

- ❶ La dimension du sous-espace vectoriel \mathcal{C}_d est $n - k$
- ❷ Soit $\mathcal{B}_{\mathcal{C}_d} = \{ \mathbf{h}_0, \mathbf{h}_1, \dots, \mathbf{h}_{n-k-1} \}$ une base de \mathcal{C}_d , alors \mathcal{C}_d a pour matrice génératrice

$$H = \begin{pmatrix} \mathbf{h}_0 \\ \mathbf{h}_1 \\ \vdots \\ \mathbf{h}_{n-k-1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} h_{0,0} & h_{0,1} & \dots & h_{0,n-1} \\ h_{1,0} & h_{1,1} & \dots & h_{1,n-1} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ h_{n-k-1,0} & h_{n-k-1,1} & \dots & h_{n-k-1,n-1} \end{pmatrix}$$

Code dual | Matrice de parité

Soit \mathcal{C} un code ($M = 2^k, n$) linéaire, on appelle **code dual** :

$$\mathcal{C}_d = \{ \mathbf{v} \in \mathbb{F}_2^n : \forall \mathbf{c} \in \mathcal{C} \quad \langle \mathbf{v}, \mathbf{c} \rangle = 0 \}$$

où $\langle \mathbf{v}, \mathbf{c} \rangle = \sum_{i=0}^{n-1} v_i c_i$

- ❶ La dimension du sous-espace vectoriel \mathcal{C}_d est $n - k$
- ❷ Soit $\mathcal{B}_{\mathcal{C}_d} = \{ \mathbf{h}_0, \mathbf{h}_1, \dots, \mathbf{h}_{n-k-1} \}$ une base de \mathcal{C}_d , alors \mathcal{C}_d a pour matrice génératrice

$$H = \begin{pmatrix} \mathbf{h}_0 \\ \mathbf{h}_1 \\ \vdots \\ \mathbf{h}_{n-k-1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} h_{0,0} & h_{0,1} & \dots & h_{0,n-1} \\ h_{1,0} & h_{1,1} & \dots & h_{1,n-1} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ h_{n-k-1,0} & h_{n-k-1,1} & \dots & h_{n-k-1,n-1} \end{pmatrix}$$

- ❸ Le code \mathcal{C} peut être défini comme $\mathcal{C} = \{ \mathbf{c} \in \mathbb{F}_2^n : \mathbf{c}H^T = \mathbf{0} \} = (\mathcal{C}_d)_d$

Code dual | Matrice de parité

Soit \mathcal{C} un code ($M = 2^k, n$) linéaire, on appelle **code dual** :

$$\mathcal{C}_d = \{ \mathbf{v} \in \mathbb{F}_2^n : \forall \mathbf{c} \in \mathcal{C} \quad \langle \mathbf{v}, \mathbf{c} \rangle = 0 \}$$

où $\langle \mathbf{v}, \mathbf{c} \rangle = \sum_{i=0}^{n-1} v_i c_i$

- ❶ La dimension du sous-espace vectoriel \mathcal{C}_d est $n - k$
- ❷ Soit $\mathcal{B}_{\mathcal{C}_d} = \{ \mathbf{h}_0, \mathbf{h}_1, \dots, \mathbf{h}_{n-k-1} \}$ une base de \mathcal{C}_d , alors \mathcal{C}_d a pour matrice génératrice

$$H = \begin{pmatrix} \mathbf{h}_0 \\ \mathbf{h}_1 \\ \vdots \\ \mathbf{h}_{n-k-1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} h_{0,0} & h_{0,1} & \dots & h_{0,n-1} \\ h_{1,0} & h_{1,1} & \dots & h_{1,n-1} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ h_{n-k-1,0} & h_{n-k-1,1} & \dots & h_{n-k-1,n-1} \end{pmatrix}$$

- ❸ Le code \mathcal{C} peut être défini comme $\mathcal{C} = \{ \mathbf{c} \in \mathbb{F}_2^n : \mathbf{c}H^T = \mathbf{0} \} = (\mathcal{C}_d)_d$
- ❹ H est appelée matrice de parité du code \mathcal{C} et vérifie $GH^T = \mathbf{0}_{k \times n-k}$

Encodeur systématique

Soit \mathcal{C} un code linéaire $[n, k, d]$ pour un canal à entrées binaires. Un encodeur $\varphi(\cdot)$ est dit **systématique** ssi

$$\forall \mathbf{u} \in \mathbb{F}_2^k, \varphi(\mathbf{u}) = [\mathbf{p} \ \mathbf{u}] \text{ avec } \mathbf{p} \in \mathbb{F}_2^{n-k}$$

Si \mathcal{C} est linéaire alors il existe une matrice génératrice sous la forme

$$G = \begin{pmatrix} p_{0,0} & \dots & p_{0,n-k-1} & 1 & 0 & \dots & 0 \\ p_{1,0} & \dots & p_{1,n-k-1} & 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ p_{k-1,0} & \dots & p_{k-1,n-k-1} & 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix} = [P \ I_k]$$

La matrice de parité associée à la matrice G précédente

$$H = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 & p_{0,0} & \dots & p_{k-1,0} \\ 0 & 1 & \dots & 0 & p_{0,1} & \dots & p_{k-1,1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 1 & p_{0,n-k-1} & \dots & p_{k-1,n-k-1} \end{pmatrix} = [I_{n-k} \ P^T]$$

Remarques sur les encodeurs systématiques

$$G = \begin{pmatrix} p_{0,0} & \dots & p_{0,n-k-1} & 1 & 0 & \dots & 0 \\ p_{1,0} & \dots & p_{1,n-k-1} & 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ p_{k-1,0} & \dots & p_{k-1,n-k-1} & 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix} = [P \quad I_k]$$

- 1 Un encodeur systématique comporte le message **en clair**

Remarques sur les encodeurs systématiques

$$G = \begin{pmatrix} p_{0,0} & \dots & p_{0,n-k-1} & 1 & 0 & \dots & 0 \\ p_{1,0} & \dots & p_{1,n-k-1} & 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ p_{k-1,0} & \dots & p_{k-1,n-k-1} & 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix} = [P \quad I_k]$$

- 1 Un encodeur systématique comporte le message **en clair**
- 2 Les encodeurs systématiques sont souvent moins complexes que leurs équivalents non-systématiques

Remarques sur les encodeurs systématiques

$$G = \begin{pmatrix} p_{0,0} & \cdots & p_{0,n-k-1} & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ p_{1,0} & \cdots & p_{1,n-k-1} & 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ p_{k-1,0} & \cdots & p_{k-1,n-k-1} & 0 & 0 & \cdots & 1 \end{pmatrix} = [P \quad I_k]$$

- 1 Un encodeur systématique comporte le message **en clair**
- 2 Les encodeurs systématiques sont souvent moins complexes que leurs équivalents non-systématiques
- 3 Une matrice d'encodage systématique peut être trouvée pour tout code linéaire en bloc de matrice génératrice **pleine** (à des permutations de colonnes près)
 ~~~ **Pivot de Gauss**

## Exemple de Pivot de Gauss

$$G = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

- 1 But : permuter | sommer des lignes pour faire apparaître la matrice  $I$  à droite
- 2 Cette procédure ne donne pas tout le temps une matrice de la forme  $G = [P, I]$
- 3 Si  $G$  est de rang plein on peut toujours se ramener à  $[P, I]$  **à une permutation de colonne près**
- 4 Soit  $G' = [P, I_k] = G\Pi$  où  $\Pi$  est une matrice de permutation des colonnes, soit  $H' = [I_{n-k} P^T]$  alors

$$G'(H')^T = 0_{k \times n-k} = GH^T \text{ avec } H = H'\Pi$$

## Exemple de Pivot de Gauss

$$G = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \leftarrow \text{Pivot}$$

- ❶ But : permuter | sommer des lignes pour faire apparaître la matrice  $I$  à droite
- ❷ Cette procédure ne donne pas tout le temps une matrice de la forme  $G = [P, I]$
- ❸ Si  $G$  est de rang plein on peut toujours se ramener à  $[P, I]$  à une permutation de colonne près
- ❹ Soit  $G' = [P, I_k] = G\Pi$  où  $\Pi$  est une matrice de permutation des colonnes, soit  $H' = [I_{n-k} P^T]$  alors

$$G'(H')^T = 0_{k \times n-k} = GH^T \text{ avec } H = H'\Pi$$

## Exemple de Pivot de Gauss

$$G = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \leftarrow \text{Pivot} \\ L_2 \leftarrow L_2 + L_1 \end{array}$$

- ❶ But : permuter | sommer des lignes pour faire apparaître la matrice  $I$  à droite
- ❷ Cette procédure ne donne pas tout le temps une matrice de la forme  $G = [P, I]$
- ❸ Si  $G$  est de rang plein on peut toujours se ramener à  $[P, I]$  à une **permutation de colonne près**
- ❹ Soit  $G' = [P, I_k] = G\Pi$  où  $\Pi$  est une matrice de permutation des colonnes, soit  $H' = [I_{n-k} P^T]$  alors

$$G'(H')^T = 0_{k \times n-k} = GH^T \text{ avec } H = H'\Pi$$



## Exemple de Pivot de Gauss

$$G = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \leftarrow \text{Pivot}$$

- 1 But : permuter | sommer des lignes pour faire apparaître la matrice  $I$  à droite
- 2 Cette procédure ne donne pas tout le temps une matrice de la forme  $G = [P, I]$
- 3 Si  $G$  est de rang plein on peut toujours se ramener à  $[P, I]$  à une permutation de colonne près
- 4 Soit  $G' = [P, I_k] = G\Pi$  où  $\Pi$  est une matrice de permutation des colonnes, soit  $H' = [I_{n-k} P^T]$  alors

$$G'(H')^T = 0_{k \times n-k} = GH^T \text{ avec } H = H'\Pi$$

## Exemple de Pivot de Gauss

$$G = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \leftarrow \text{Pivot} \\ L_3 \leftarrow L_3 + L_2 \end{array}$$

- ❶ But : permuter | sommer des lignes pour faire apparaître la matrice  $I$  à droite
- ❷ Cette procédure ne donne pas tout le temps une matrice de la forme  $G = [P, I]$
- ❸ Si  $G$  est de rang plein on peut toujours se ramener à  $[P, I]$  à une permutation de colonne près
- ❹ Soit  $G' = [P, I_k] = G\Pi$  où  $\Pi$  est une matrice de permutation des colonnes, soit  $H' = [I_{n-k} P^T]$  alors

$$G'(H')^T = 0_{k \times n-k} = GH^T \text{ avec } H = H'\Pi$$

## Exemple de Pivot de Gauss

$$G = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \leftarrow \text{Pivot}$$

- ❶ But : permuter | sommer des lignes pour faire apparaître la matrice  $I$  à droite
- ❷ Cette procédure ne donne pas tout le temps une matrice de la forme  $G = [P, I]$
- ❸ Si  $G$  est de rang plein on peut toujours se ramener à  $[P, I]$  à une permutation de colonne près
- ❹ Soit  $G' = [P, I_k] = G\Pi$  où  $\Pi$  est une matrice de permutation des colonnes, soit  $H' = [I_{n-k} P^T]$  alors

$$G'(H')^T = 0_{k \times n-k} = GH^T \text{ avec } H = H'\Pi$$

## Exemple de Pivot de Gauss

$$G = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \leftarrow \text{Pivot} \\ L_4 \leftarrow L_4 + L_3 \end{array}$$

- ❶ But : permuter | sommer des lignes pour faire apparaître la matrice  $I$  à droite
- ❷ Cette procédure ne donne pas tout le temps une matrice de la forme  $G = [P, I]$
- ❸ Si  $G$  est de rang plein on peut toujours se ramener à  $[P, I]$  à une permutation de colonne près
- ❹ Soit  $G' = [P, I_k] = G\Pi$  où  $\Pi$  est une matrice de permutation des colonnes, soit  $H' = [I_{n-k} P^T]$  alors

$$G'(H')^T = 0_{k \times n-k} = GH^T \text{ avec } H = H'\Pi$$

## Détection d'erreurs dans le canal BSC

Soit  $\mathcal{C}$  un code linéaire en bloc  $[n, k, d]$ .

## Détection d'erreurs dans le canal BSC

Soit  $\mathcal{C}$  un code linéaire en bloc  $[n, k, d]$ .

Soit  $\mathbf{c} \in \mathcal{C}$  le mot de code transmis et soit  $\mathbf{r}$  le mot reçu

$$\mathbf{r} = \mathbf{c} + \mathbf{e} \text{ (}\mathbf{e} \text{ est appelé vecteur d'erreur )}$$

## Détection d'erreurs dans le canal BSC

Soit  $\mathcal{C}$  un code linéaire en bloc  $[n, k, d]$ .

Soit  $\mathbf{c} \in \mathcal{C}$  le mot de code transmis et soit  $\mathbf{r}$  le mot reçu

$$\mathbf{r} = \mathbf{c} + \mathbf{e} \text{ (}\mathbf{e} \text{ est appelé vecteur d'erreur )}$$

Le décodeur peut **détecter une erreur** en calculant le **syndrome**

$$\mathbf{s} = \mathbf{r}H^T$$

Si  $\mathbf{s} = \mathbf{0}$  alors  $\mathbf{r} \in \mathcal{C}$  sinon il y a une erreur.

## Détection d'erreurs dans le canal BSC

Soit  $\mathcal{C}$  un code linéaire en bloc  $[n, k, d]$ .

Soit  $\mathbf{c} \in \mathcal{C}$  le mot de code transmis et soit  $\mathbf{r}$  le mot reçu

$$\mathbf{r} = \mathbf{c} + \mathbf{e} \text{ (}\mathbf{e} \text{ est appelé vecteur d'erreur )}$$

Le décodeur peut **détecter une erreur** en calculant le **syndrome**

$$\mathbf{s} = \mathbf{r}H^T$$

Si  $\mathbf{s} = \mathbf{0}$  alors  $\mathbf{r} \in \mathcal{C}$  sinon il y a une erreur.

### Remarques



## Détection d'erreurs dans le canal BSC

Soit  $\mathcal{C}$  un code linéaire en bloc  $[n, k, d]$ .

Soit  $\mathbf{c} \in \mathcal{C}$  le mot de code transmis et soit  $\mathbf{r}$  le mot reçu

$$\mathbf{r} = \mathbf{c} + \mathbf{e} \text{ (}\mathbf{e} \text{ est appelé vecteur d'erreur )}$$

Le décodeur peut **détecter une erreur** en calculant le **syndrome**

$$\mathbf{s} = \mathbf{r}H^T$$

Si  $\mathbf{s} = \mathbf{0}$  alors  $\mathbf{r} \in \mathcal{C}$  sinon il y a une erreur.

### Remarques

- Les positions des erreurs sont inconnues

## Détection d'erreurs dans le canal BSC

Soit  $\mathcal{C}$  un code linéaire en bloc  $[n, k, d]$ .

Soit  $\mathbf{c} \in \mathcal{C}$  le mot de code transmis et soit  $\mathbf{r}$  le mot reçu

$$\mathbf{r} = \mathbf{c} + \mathbf{e} \text{ (}\mathbf{e} \text{ est appelé vecteur d'erreur )}$$

Le décodeur peut **détecter une erreur** en calculant le **syndrome**

$$\mathbf{s} = \mathbf{r}H^T$$

Si  $\mathbf{s} = \mathbf{0}$  alors  $\mathbf{r} \in \mathcal{C}$  sinon il y a une erreur.

### Remarques

- Les positions des erreurs sont inconnues
- Certains vecteurs d'erreurs  $\mathbf{e}$  laissent les erreurs non détectées

## Détection d'erreurs dans le canal BSC

Soit  $\mathcal{C}$  un code linéaire en bloc  $[n, k, d]$ .

Soit  $\mathbf{c} \in \mathcal{C}$  le mot de code transmis et soit  $\mathbf{r}$  le mot reçu

$$\mathbf{r} = \mathbf{c} + \mathbf{e} \text{ (}\mathbf{e} \text{ est appelé vecteur d'erreur )}$$

Le décodeur peut **détecter une erreur** en calculant le **syndrome**

$$\mathbf{s} = \mathbf{r}H^T$$

Si  $\mathbf{s} = \mathbf{0}$  alors  $\mathbf{r} \in \mathcal{C}$  sinon il y a une erreur.

### Remarques

- Les positions des erreurs sont inconnues
- Certains vecteurs d'erreurs  $\mathbf{e}$  laissent les erreurs non détectées
- Soit  $\mathbf{c}' \in \mathcal{C}$  avec  $\mathbf{c}' \neq \mathbf{c}$ , il suffit de prendre  $\mathbf{e} = \mathbf{c} + \mathbf{c}'$

## Détection d'erreurs dans le canal BSC

Soit  $\mathcal{C}$  un code linéaire en bloc  $[n, k, d]$ .

Soit  $\mathbf{c} \in \mathcal{C}$  le mot de code transmis et soit  $\mathbf{r}$  le mot reçu

$$\mathbf{r} = \mathbf{c} + \mathbf{e} \text{ (}\mathbf{e} \text{ est appelé vecteur d'erreur )}$$

Le décodeur peut **détecter une erreur** en calculant le **syndrome**

$$\mathbf{s} = \mathbf{r}H^T$$

Si  $\mathbf{s} = \mathbf{0}$  alors  $\mathbf{r} \in \mathcal{C}$  sinon il y a une erreur.

### Remarques

- Les positions des erreurs sont inconnues
- Certains vecteurs d'erreurs  $\mathbf{e}$  laissent les erreurs non détectées
- Soit  $\mathbf{c}' \in \mathcal{C}$  avec  $\mathbf{c}' \neq \mathbf{c}$ , il suffit de prendre  $\mathbf{e} = \mathbf{c} + \mathbf{c}'$
- Dans ce cas  $\mathbf{r} = \mathbf{c}'$  et comme  $\mathbf{c}' \in \mathcal{C}$ ,  $\mathbf{r}H^T = \mathbf{0}$

## Probabilité d'une erreur non détectée

Soit  $\mathcal{C}$  un code linéaire en bloc  $[n, k, d]$ . Soit  $\mathbf{c} \in \mathcal{C}$  le mot de code transmis et soit  $\mathbf{r}$  le mot reçu

$$\mathbf{r} = \mathbf{c} + \mathbf{e} \text{ (}\mathbf{e} \text{ est appelé vecteur d'erreur )}$$

On cherche ici la **probabilité d'une erreur non détectée**

$$P_U(E) = \sum_i A_i p^i (1-p)^{n-i}$$

où  $A_i$  est le nombre de mots de codes non-nuls de  $\mathcal{C}$  de poids de Hamming  $w_H(\mathbf{c}) = i$

## Probabilité d'une erreur non détectée

Soit  $\mathcal{C}$  un code linéaire en bloc  $[n, k, d]$ . Soit  $\mathbf{c} \in \mathcal{C}$  le mot de code transmis et soit  $\mathbf{r}$  le mot reçu

$$\mathbf{r} = \mathbf{c} + \mathbf{e} \text{ (}\mathbf{e} \text{ est appelé vecteur d'erreur )}$$

On cherche ici la **probabilité d'une erreur non détectée**

$$P_U(E) = \sum_i A_i p^i (1-p)^{n-i}$$

où  $A_i$  est le nombre de mots de codes non-nuls de  $\mathcal{C}$  de poids de Hamming  $w_H(\mathbf{c}) = i$

### Remarques

## Probabilité d'une erreur non détectée

Soit  $\mathcal{C}$  un code linéaire en bloc  $[n, k, d]$ . Soit  $\mathbf{c} \in \mathcal{C}$  le mot de code transmis et soit  $\mathbf{r}$  le mot reçu

$$\mathbf{r} = \mathbf{c} + \mathbf{e} \text{ (}\mathbf{e} \text{ est appelé vecteur d'erreur )}$$

On cherche ici la **probabilité d'une erreur non détectée**

$$P_U(E) = \sum_i A_i p^i (1-p)^{n-i}$$

où  $A_i$  est le nombre de mots de codes non-nuls de  $\mathcal{C}$  de poids de Hamming  $w_H(\mathbf{c}) = i$

### Remarques

- **Poids de Hamming** : soit  $\mathbf{v} = [v_0, v_1, \dots, v_{n-1}] \in \mathbb{F}_2^n$  alors  $w_H(\mathbf{v}) = |\{i : v_i = 1\}|$

## Probabilité d'une erreur non détectée

Soit  $\mathcal{C}$  un code linéaire en bloc  $[n, k, d]$ . Soit  $\mathbf{c} \in \mathcal{C}$  le mot de code transmis et soit  $\mathbf{r}$  le mot reçu

$$\mathbf{r} = \mathbf{c} + \mathbf{e} \text{ (}\mathbf{e} \text{ est appelé vecteur d'erreur )}$$

On cherche ici la **probabilité d'une erreur non détectée**

$$P_U(E) = \sum_i A_i p^i (1-p)^{n-i}$$

où  $A_i$  est le nombre de mots de codes non-nuls de  $\mathcal{C}$  de poids de Hamming  $w_H(\mathbf{c}) = i$

### Remarques

- **Poids de Hamming** : soit  $\mathbf{v} = [v_0, v_1, \dots, v_{n-1}] \in \mathbb{F}_2^n$  alors  $w_H(\mathbf{v}) = |\{i : v_i = 1\}|$
- **Distance de Hamming** : soient  $\mathbf{v}, \mathbf{v}' \in \mathbb{F}_2^n$  alors  $d_H(\mathbf{v}, \mathbf{v}') = |\{i : v_i \neq v'_i\}|$



## Probabilité d'une erreur non détectée

Soit  $\mathcal{C}$  un code linéaire en bloc  $[n, k, d]$ . Soit  $\mathbf{c} \in \mathcal{C}$  le mot de code transmis et soit  $\mathbf{r}$  le mot reçu

$$\mathbf{r} = \mathbf{c} + \mathbf{e} \text{ (}\mathbf{e} \text{ est appelé vecteur d'erreur )}$$

On cherche ici la **probabilité d'une erreur non détectée**

$$P_U(E) = \sum_i A_i p^i (1-p)^{n-i}$$

où  $A_i$  est le nombre de mots de codes non-nuls de  $\mathcal{C}$  de poids de Hamming  $w_H(\mathbf{c}) = i$

### Remarques

- **Poids de Hamming** : soit  $\mathbf{v} = [v_0, v_1, \dots, v_{n-1}] \in \mathbb{F}_2^n$  alors  $w_H(\mathbf{v}) = |\{i : v_i = 1\}|$
- **Distance de Hamming** : soient  $\mathbf{v}, \mathbf{v}' \in \mathbb{F}_2^n$  alors  $d_H(\mathbf{v}, \mathbf{v}') = |\{i : v_i \neq v'_i\}|$
- La séquence  $A_i$  est appelée **spectre de poids** de  $\mathcal{C}$

## Probabilité d'une erreur non détectée

Soit  $\mathcal{C}$  un code linéaire en bloc  $[n, k, d]$ . Soit  $\mathbf{c} \in \mathcal{C}$  le mot de code transmis et soit  $\mathbf{r}$  le mot reçu

$$\mathbf{r} = \mathbf{c} + \mathbf{e} \text{ (}\mathbf{e} \text{ est appelé vecteur d'erreur )}$$

On cherche ici la **probabilité d'une erreur non détectée**

$$P_U(E) = \sum_i A_i p^i (1-p)^{n-i}$$

où  $A_i$  est le nombre de mots de codes non-nuls de  $\mathcal{C}$  de poids de Hamming  $w_H(\mathbf{c}) = i$

### Remarques

- **Poids de Hamming** : soit  $\mathbf{v} = [v_0, v_1, \dots, v_{n-1}] \in \mathbb{F}_2^n$  alors  $w_H(\mathbf{v}) = |\{i : v_i = 1\}|$
- **Distance de Hamming** : soient  $\mathbf{v}, \mathbf{v}' \in \mathbb{F}_2^n$  alors  $d_H(\mathbf{v}, \mathbf{v}') = |\{i : v_i \neq v'_i\}|$
- La séquence  $A_i$  est appelée **spectre de poids** de  $\mathcal{C}$
- La plus petite valeur de  $i$  telle que  $A_i \neq 0$  est appelée **distance minimale** de  $\mathcal{C}$

## Probabilité d'une erreur non détectée

Soit  $\mathcal{C}$  un code linéaire en bloc  $[n, k, d]$ . Soit  $\mathbf{c} \in \mathcal{C}$  le mot de code transmis et soit  $\mathbf{r}$  le mot reçu

$$\mathbf{r} = \mathbf{c} + \mathbf{e} \text{ (}\mathbf{e} \text{ est appelé vecteur d'erreur )}$$

On cherche ici la **probabilité d'une erreur non détectée**

$$P_U(E) = \sum_i A_i p^i (1-p)^{n-i}$$

où  $A_i$  est le nombre de mots de codes non-nuls de  $\mathcal{C}$  de poids de Hamming  $w_H(\mathbf{c}) = i$

### Remarques

- **Poids de Hamming** : soit  $\mathbf{v} = [v_0, v_1, \dots, v_{n-1}] \in \mathbb{F}_2^n$  alors  $w_H(\mathbf{v}) = |\{i : v_i = 1\}|$
- **Distance de Hamming** : soient  $\mathbf{v}, \mathbf{v}' \in \mathbb{F}_2^n$  alors  $d_H(\mathbf{v}, \mathbf{v}') = |\{i : v_i \neq v'_i\}|$
- La séquence  $A_i$  est appelée **spectre de poids** de  $\mathcal{C}$
- La plus petite valeur de  $i$  telle que  $A_i \neq 0$  est appelée **distance minimale** de  $\mathcal{C}$
- Un code  $\mathcal{C}$  de distance minimale  $d$  peut **détecter** toute erreur de poids inférieur à  $d - 1$

# It's quizz time !

**Préparez vos téléphones !**

Soit  $\mathcal{C}$  le code de Hamming ayant pour matrice de parité

$$H = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Parmi tous les candidats, trouver le mot de code de  $\mathcal{C}$

**A**  $\mathbf{c} = [1 \ 1 \ 1 \ 1 \ 1 \ 1 \ 0]$

**B**  $\mathbf{c} = [0 \ 1 \ 0 \ 1 \ 0 \ 1 \ 0]$

**C**  $\mathbf{c} = [0 \ 1 \ 0 \ 1 \ 1 \ 1 \ 1]$

**D**  $\mathbf{c} = [1 \ 1 \ 0 \ 1 \ 1 \ 1 \ 0]$

#QDLE#Q#AB\*CD#60#

Soit  $\mathcal{C}$  le code de Hamming ayant pour matrice de parité

$$H = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

On reçoit le mot  $\mathbf{r} = [0 \ 1 \ 1 \ 1 \ 1 \ 1 \ 0]$ , trouver l'assertion vraie

- A Le syndrome est  $= [1 \ 1 \ 1]$ , la transmission est erronée.
- B Le syndrome est  $= [1 \ 1 \ 0]$ , la transmission est erronée.
- C Le syndrome est  $= [0 \ 1 \ 1]$ , la transmission est erronée.
- D La transmission s'est passée sans erreur.

#QDLE#Q#ABC\*D#60#

Soit  $\mathcal{C}$  le code de Hamming ayant pour matrice de parité

$$H = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Trouver l'assertion vraie

- A La distance minimale de ce code est au plus de 3.
- B Ce code peut corriger 2 erreurs.
- C Ce code a une longueur 4 bits.
- D Ce code permet d'encoder des messages de 3 bits.

#QDLE#Q#A\*BCD#60#

## Décodage par syndrome

- Il y a  $2^{n-k}$  syndromes différents



## Décodage par syndrome

- Il y a  $2^{n-k}$  syndromes différents
- Il y a  $2^k$  mots différents.

## Décodage par syndrome

- Il y a  $2^{n-k}$  syndromes différents
- Il y a  $2^k$  mots différents.
- On construit un tableau de la manière suivante :
  - ➊ Les colonnes représentent les mots de codes possibles
  - ➋ Les lignes représentent les "vecteurs d'erreurs" possibles
  - ➌ La première ligne est obtenue en considérant le vecteur d'erreur **0**
  - ➍ Supposons les  $j - 1$  premières lignes construites,  $e_j$  est choisi parmi les éléments de  $\mathcal{C}^\perp$  n'étant pas déjà dans le tableau
  - ➎ La ligne  $j$ , est  $e_j + \mathcal{C} = \{e_j + \mathbf{c} : \mathbf{c} \in \mathcal{C}\}$

## Décodage par syndrome

- Il y a  $2^{n-k}$  syndromes différents
- Il y a  $2^k$  mots différents.
- On construit un tableau de la manière suivante :
  - Les colonnes représentent les mots de codes possibles
  - Les lignes représentent les "vecteurs d'erreurs" possibles
  - La première ligne est obtenue en considérant le vecteur d'erreur **0**
  - Supposons les  $j - 1$  premières lignes construites,  $e_j$  est choisi parmi les éléments de  $\mathcal{C}^\perp$  n'étant pas déjà dans le tableau
  - La ligne  $j$ , est  $e_j + \mathcal{C} = \{e_j + \mathbf{c} : \mathbf{c} \in \mathcal{C}\}$

|          | <b>0</b> | <b>c<sub>1</sub></b> | <b>c<sub>2</sub></b> | ... | <b>c<sub>2<sup>k</sup>-1</sub></b> |
|----------|----------|----------------------|----------------------|-----|------------------------------------|
| <b>0</b> | <b>0</b> | <b>c<sub>1</sub></b> | <b>c<sub>2</sub></b> | ... | <b>c<sub>2<sup>k</sup>-1</sub></b> |

## Décodage par syndrome

- Il y a  $2^{n-k}$  syndromes différents
- Il y a  $2^k$  mots différents.
- On construit un tableau de la manière suivante :
  - Les colonnes représentent les mots de codes possibles
  - Les lignes représentent les "vecteurs d'erreurs" possibles
  - La première ligne est obtenue en considérant le vecteur d'erreur  $\mathbf{0}$
  - Supposons les  $j - 1$  premières lignes construites,  $e_j$  est choisi parmi les éléments de  $\mathcal{C}^\perp$  n'étant pas déjà dans le tableau
  - La ligne  $j$ , est  $e_j + \mathcal{C} = \{e_j + \mathbf{c} : \mathbf{c} \in \mathcal{C}\}$

|                | $\mathbf{0}$   | $\mathbf{c}_1$                | $\mathbf{c}_2$                | $\dots$ | $\mathbf{c}_{2^k-1}$                |
|----------------|----------------|-------------------------------|-------------------------------|---------|-------------------------------------|
| $\mathbf{0}$   | $\mathbf{0}$   | $\mathbf{c}_1$                | $\mathbf{c}_2$                | $\dots$ | $\mathbf{c}_{2^k-1}$                |
| $\mathbf{e}_1$ | $\mathbf{e}_1$ | $\mathbf{e}_1 + \mathbf{c}_1$ | $\mathbf{e}_1 + \mathbf{c}_2$ | $\dots$ | $\mathbf{e}_1 + \mathbf{c}_{2^k-1}$ |

## Décodage par syndrome

- Il y a  $2^{n-k}$  syndromes différents
- Il y a  $2^k$  mots différents.
- On construit un tableau de la manière suivante :
  - Les colonnes représentent les mots de codes possibles
  - Les lignes représentent les "vecteurs d'erreurs" possibles
  - La première ligne est obtenue en considérant le vecteur d'erreur  $\mathbf{0}$
  - Supposons les  $j - 1$  premières lignes construites,  $e_j$  est choisi parmi les éléments de  $\mathcal{C}^\perp$  n'étant pas déjà dans le tableau
  - La ligne  $j$ , est  $e_j + \mathcal{C} = \{e_j + \mathbf{c} : \mathbf{c} \in \mathcal{C}\}$

|                          | $\mathbf{0}$             | $\mathbf{c}_1$                          | $\mathbf{c}_2$                          | $\dots$ | $\mathbf{c}_{2^k-1}$                          |
|--------------------------|--------------------------|-----------------------------------------|-----------------------------------------|---------|-----------------------------------------------|
| $\mathbf{0}$             | $\mathbf{0}$             | $\mathbf{c}_1$                          | $\mathbf{c}_2$                          | $\dots$ | $\mathbf{c}_{2^k-1}$                          |
| $\mathbf{e}_1$           | $\mathbf{e}_1$           | $\mathbf{e}_1 + \mathbf{c}_1$           | $\mathbf{e}_1 + \mathbf{c}_2$           | $\dots$ | $\mathbf{e}_1 + \mathbf{c}_{2^k-1}$           |
| $\mathbf{e}_2$           | $\mathbf{e}_2$           | $\mathbf{e}_2 + \mathbf{c}_1$           | $\mathbf{e}_2 + \mathbf{c}_2$           | $\dots$ | $\mathbf{e}_2 + \mathbf{c}_{2^k-1}$           |
| $\vdots$                 | $\vdots$                 | $\vdots$                                | $\vdots$                                |         | $\vdots$                                      |
| $\mathbf{e}_{2^{n-k}-1}$ | $\mathbf{e}_{2^{n-k}-1}$ | $\mathbf{e}_{2^{n-k}-1} + \mathbf{c}_1$ | $\mathbf{e}_{2^{n-k}-1} + \mathbf{c}_2$ | $\dots$ | $\mathbf{e}_{2^{n-k}-1} + \mathbf{c}_{2^k-1}$ |

## Décodage par syndrome

|                          | 0                        | $\mathbf{c}_1$                          | $\mathbf{c}_2$                          | ... | $\mathbf{c}_{2^k-1}$                          |
|--------------------------|--------------------------|-----------------------------------------|-----------------------------------------|-----|-----------------------------------------------|
| 0                        | 0                        | $\mathbf{c}_1$                          | $\mathbf{c}_2$                          | ... | $\mathbf{c}_{2^k-1}$                          |
| $\mathbf{e}_1$           | $\mathbf{e}_1$           | $\mathbf{e}_1 + \mathbf{c}_1$           | $\mathbf{e}_1 + \mathbf{c}_2$           | ... | $\mathbf{e}_1 + \mathbf{c}_{2^k-1}$           |
| $\mathbf{e}_2$           | $\mathbf{e}_2$           | $\mathbf{e}_2 + \mathbf{c}_1$           | $\mathbf{e}_2 + \mathbf{c}_2$           | ... | $\mathbf{e}_2 + \mathbf{c}_{2^k-1}$           |
| $\vdots$                 | $\vdots$                 | $\vdots$                                | $\vdots$                                |     | $\vdots$                                      |
| $\mathbf{e}_{2^{n-k}-1}$ | $\mathbf{e}_{2^{n-k}-1}$ | $\mathbf{e}_{2^{n-k}-1} + \mathbf{c}_1$ | $\mathbf{e}_{2^{n-k}-1} + \mathbf{c}_2$ | ... | $\mathbf{e}_{2^{n-k}-1} + \mathbf{c}_{2^k-1}$ |

### Propriétés

- 1 Toutes les lignes du tableau (appelées **coset**) sont différentes.
- 2 Toutes les colonnes du tableau sont différentes.
- 3 **Tous les éléments d'une même ligne ont le même syndrome !**

## Décodage par syndrome

### Décodage

- 1 On considère  $e_j$  comme étant un élément de poids minimum sur la ligne  $j$
- 2 Calculer le syndrome :  $= rH^T$
- 3 Trouver  $j$  tel que  $= e_j H^T$
- 4 Décoder  $\hat{c} = r + e$

|                 | 0               | $c_1$                 | $c_2$                 | ... | $c_{2^k-1}$                 |
|-----------------|-----------------|-----------------------|-----------------------|-----|-----------------------------|
| 0               | 0               | $c_1$                 | $c_2$                 | ... | $c_{2^k-1}$                 |
| $e_1$           | $e_1$           | $e_1 + c_1$           | $e_1 + c_2$           | ... | $e_1 + c_{2^k-1}$           |
| $e_2$           | $e_2$           | $e_2 + c_1$           | $e_2 + c_2$           | ... | $e_2 + c_{2^k-1}$           |
| $\vdots$        | $\vdots$        | $\vdots$              | $\vdots$              |     | $\vdots$                    |
| $e_{2^{n-k}-1}$ | $e_{2^{n-k}-1}$ | $e_{2^{n-k}-1} + c_1$ | $e_{2^{n-k}-1} + c_2$ | ... | $e_{2^{n-k}-1} + c_{2^k-1}$ |

# Dernier QCM

Comment avez-vous trouvé ce cours ?

- A Très difficile
- B Difficile
- C Moyen
- D Simple
- E Très simple

#QDLE#S#ABCDE#30#



# Démonstration de la borne de Singleton

Soit  $\mathcal{C}$  un code binaire  $[n, k, d]$  ce code possède  $2^k$  mots de codes **différents** parmi les  $2^n$  mots possibles de taille  $n$ .

Pour chaque mot de code dans  $\mathcal{C}$ , retirons  $d - 1$  composantes. Les vecteurs ainsi obtenus sont encore tous différents. En effet, deux mots de code différents diffèrent par au moins  $d$  valeurs (cf définition de la distance minimale).

Le nouveau code ainsi construit possède donc  $2^k$  mots de codes différents de taille  $n - d + 1$ . Or il y a  $2^{n-d+1}$  mots de taille  $n - d + 1$ . D'où on a  $2^{n-d+1} \geq 2^k$ , ce qui fait :

$$d \leq n - k + 1 \text{ borne de Singleton}$$

Notes que si le code avait été non-binaire (ternaire, quaternaire...), le résultat resterait vrai.

# Démonstration du nombre d'erreurs détectables

Soit  $\mathcal{C}$  un code binaire  $[n, k, d]$  considéré sur canal BSC.

Soient  $\mathbf{x} \in \mathcal{C} \subseteq \mathbb{F}_2^n$  et  $\mathbf{y} \in \mathbb{F}_2^n$  représentant respectivement le mot de code transmis le vecteur observé.

Si  $d_H(\mathbf{y}, \mathbf{x}) \leq d - 1$  alors  $\mathbf{y}$  ne peut être un mot du code. En effet, la distance minimale de  $\mathcal{C}$  étant  $d$ , deux mots différents dans  $\mathcal{C}$  diffèrent sur au moins  $d$  éléments. Donc l'erreur est détectée en vérifiant que  $\mathbf{y} \notin \mathcal{C}$ .

Si on avait  $d$  éléments, alors il serait possible de trouver  $\mathbf{x}$  et un schéma d'erreur tels que  $\mathbf{y} \in \mathcal{C}$ , rendant ce schéma d'erreur indétectable.

On a donc démontré que tout schéma d'au plus  $d - 1$  erreurs peut être détecté.

# Démonstration du nombre d'erreurs corrigibles

Soit  $\mathcal{C}$  un code binaire  $[n, k, d]$  considéré sur canal BSC.

On va procéder par l'absurde. Supposons que le canal ait introduit un nombre d'erreur inférieur à  $(d - 1)/2$ , i.e.  $d_H(\mathbf{x}_1, \mathbf{y}) \leq (d - 1)/2$  et que le décodage du MV ait échoué :  $\mathbf{x}_2$  est décidé au lieu de  $\mathbf{x}_1$  qui a été envoyé (avec  $\mathbf{x}_1 \neq \mathbf{x}_2$ ).

Sur canal BSC, le décodage MV revient à chercher le mot de code le plus proche de  $\mathbf{y}$  au sens de la distance de Hamming (nombre de différences). Comme  $\mathbf{x}_2$  est décidé à la place de  $\mathbf{x}_1$  on a

$$d_H(\mathbf{y}, \mathbf{x}_2) \leq d_H(\mathbf{y}, \mathbf{x}_1) \leq (d - 1)/2$$

d'où

$$d_H(\mathbf{y}, \mathbf{x}_2) + d_H(\mathbf{y}, \mathbf{x}_1) \leq d - 1 < d$$

Or,  $\mathcal{C}$  ayant une distance minimale  $d$  on a que  $d_H(\mathbf{x}_2, \mathbf{x}_1) \geq d$ . Enfin l'inégalité triangulaire pour la distance  $d_H$  donne

$$d_H(\mathbf{y}, \mathbf{x}_1) + d_H(\mathbf{y}, \mathbf{x}_2) \geq d_H(\mathbf{x}_2, \mathbf{x}_1) \geq d$$

Ce qui est contradictoire avec l'inégalité démontrée plus haut.

## Démonstration de $P_U(E) = \sum_i A_i p^i (1-p)^{n-i}$

$$\begin{aligned}
 P_U(E) &= \mathbb{P}(\mathbf{R} \in \mathcal{C}) \\
 &= \sum_{\mathbf{x} \in \mathcal{C}} \mathbb{P}(\mathbf{R} \in \mathcal{C} | \mathbf{X} = \mathbf{x}) \mathbb{P}(\mathbf{X} = \mathbf{x}) \\
 &= \sum_{\mathbf{x} \in \mathcal{C}} \mathbb{P}(\cup_{\mathbf{r} \in \mathcal{C} - \{\mathbf{x}\}} \mathbf{R} = \mathbf{r} | \mathbf{X} = \mathbf{x}) \mathbb{P}(\mathbf{X} = \mathbf{x}) \\
 &= \frac{1}{M} \sum_{\mathbf{x} \in \mathcal{C}} \sum_{\mathbf{r} \in \mathcal{C} - \{\mathbf{x}\}} \mathbb{P}(\mathbf{R} = \mathbf{r} | \mathbf{X} = \mathbf{x})
 \end{aligned}$$

Or, comme on a vu que  $\mathbb{P}(\mathbf{R} = \mathbf{r} | \mathbf{X} = \mathbf{x}) = p^{d_H(\mathbf{x}, \mathbf{r})} (1-p)^{n-d_H(\mathbf{x}, \mathbf{r})}$  et que  $d_H(\mathbf{x}, \mathbf{r}) = w_H(\mathbf{x} + \mathbf{r}) = d_H(\mathbf{0}, \mathbf{r} + \mathbf{x})$  on a

$$\begin{aligned}
 P_U(E) &= \frac{1}{M} \sum_{\mathbf{x} \in \mathcal{C}} \sum_{\mathbf{r} \in \mathcal{C} - \{\mathbf{x}\}} p^{d_H(\mathbf{0}, \mathbf{x} + \mathbf{r})} (1-p)^{n-d_H(\mathbf{0}, \mathbf{x} + \mathbf{r})} \\
 &= \frac{1}{M} \sum_{\mathbf{x} \in \mathcal{C}} \sum_{\mathbf{x}' \in \mathcal{C} - \{\mathbf{0}\}} p^{d_H(\mathbf{0}, \mathbf{x}')} (1-p)^{n-d_H(\mathbf{0}, \mathbf{x}')} \text{ changement de variable } \mathbf{x} + \mathbf{r} \rightarrow \mathbf{x}' \\
 &= \sum_{\mathbf{x}' \in \mathcal{C} - \{\mathbf{0}\}} p^{d_H(\mathbf{0}, \mathbf{x}')} (1-p)^{n-d_H(\mathbf{0}, \mathbf{x}')} \\
 &= \sum_{i=d}^n A_i p^i (1-p)^{n-i} \text{ En regroupant les mots de codes à la même distance de } \mathbf{0}
 \end{aligned}$$

La dernière égalité étant obtenue en remarquant que pour un code de distance minimale  $d$ , il n'existe pas de mot du code à une distance inférieure à  $d$  du mot de code nul (par définition de  $d_{min}$ )