



## Búsqueda No Informada

Sistemas Inteligentes

Dr. Víctor de la Cueva

[vcueva@itesm.mx](mailto:vcueva@itesm.mx)

## Búsqueda no informada

- También llamada búsqueda ciega.
- El término significa que la estrategia no tiene información adicional acerca del problema más allá de la proporcionada por su definición.
- Las estrategias son distinguidas por el orden en el cual los nodos son expandidos.
- Las estrategias que saben si un nodo es “más prometedor” que otro se llaman búsqueda informada o búsqueda heurística.

## Búsqueda a lo ancho

- *Breadth-first search* (BFS).
- Es una estrategia simple en la cual el nodo raíz se expande primero, luego todos sus sucesores, luego los sucesores de los sucesores y así sucesivamente.
- En general, todos los nodos de una misma profundidad se expanden antes que los nodos de la profundidad siguiente.
- Se implementa fácilmente usando una cola (estructura FIFO) para la frontera.

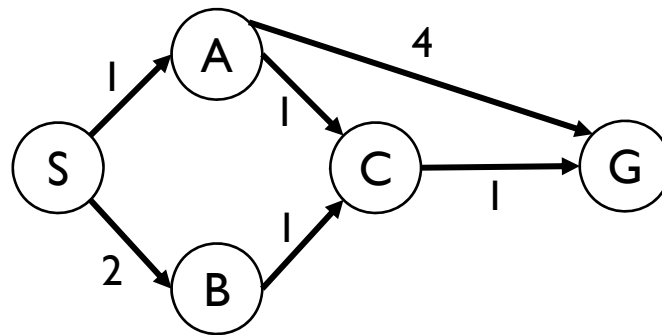
## Algoritmo BFS

```

function BREADTH-FIRST-SEARCH(problem) returns a solution, or failure
  node ← a node with STATE = problem.INITIAL-STATE, PATH-COST = 0
  if problem.GOAL-TEST(node.STATE) then return SOLUTION(node)
  frontier ← a FIFO queue with node as the only element
  explored ← an empty set
  loop do
    if EMPTY?(frontier) then return failure
    node ← POP(frontier) /* chooses the shallowest node in frontier */
    add node.STATE to explored
    for each action in problem.ACTIONS(node.STATE) do
      child ← CHILD-NODE(problem, node, action)
      if child.STATE is not in explored or frontier then
        if problem.GOAL-TEST(child.STATE) then return SOLUTION(child)
        frontier ← INSERT(child, frontier)
  
```

## Ejemplo de BFS

Grafo de Espacio de Estados



Fuente: MOOC AI, EdX, Dan Klein. UC Berkeley (2013)

## Análisis BFS

- Completo
- No necesariamente óptimo. Sólo es óptimo si el costo del camino es una función no decreciente de la profundidad.
- $O(b^{d+1})$
- $O(b^d) = O(b^{d-1}) + O(b^d)$  (explorados + frontera)

## Búsqueda de costo uniforme (UCS)

- Cuando todos los costos de paso son iguales, BFD es óptimo.
- Como una simple extensión, podemos encontrar un algoritmo que es óptimo con cualquier función de costo de paso.
- En lugar de expandir el nodo más superficial, UCS expande el nodo  $n$  con el menor costo de camino  $g(n)$ .
- Esto se hace almacenando la frontera en una cola con prioridad ordenada por  $g$ .

## Algoritmo UCS

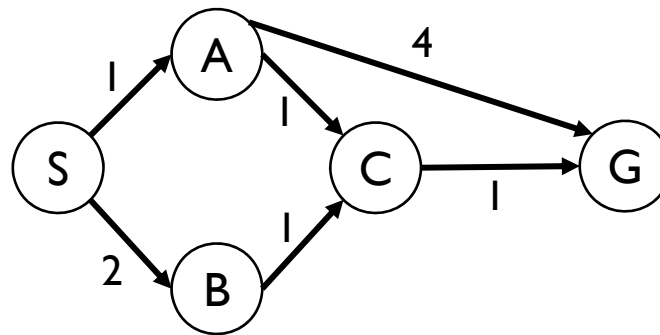
```

function UNIFORM-COST-SEARCH(problem) returns a solution, or failure
  node ← a node with STATE = problem.INITIAL-STATE, PATH-COST = 0
  frontier ← a priority queue ordered by PATH-COST, with node as the only element
  explored ← an empty set
  loop do
    if EMPTY?(frontier) then return failure
    node ← POP(frontier) /* chooses the lowest-cost node in frontier */
    if problem.GOAL-TEST(node.STATE) then return SOLUTION(node)
    add node.STATE to explored
    for each action in problem.ACTIONS(node.STATE) do
      child ← CHILD-NODE(problem, node, action)
      if child.STATE is not in explored or frontier then
        frontier ← INSERT(child, frontier)
      else if child.STATE is in frontier with higher PATH-COST then
        replace that frontier node with child

```

## Ejemplo de UCS

Grafo de Espacio de Estados



Fuente: MOOC AI, EdX, Dan Klein. UC Berkeley (2013)

## Variante de BFS

- **Búsqueda Bidireccional**

- Se ejecutan dos búsquedas simultáneamente, una hacia adelante a partir de EI y otra hacia atrás a partir del EM.

$$b^{d/2} + b^{d/2} \ll b^d$$

- Comprueba si un nodo está en la frontera del otro.
- Requiere de una función reversible:

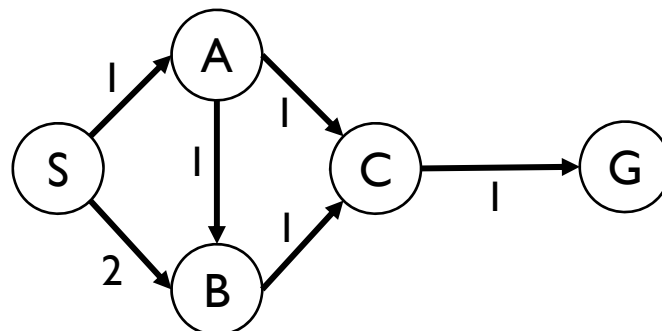
$$\text{Predecesor}(n) = \text{Sucesor}(n-1)$$

## Búsqueda en Profundidad (DFS)

- Depth-first search (DFS).
- Siempre expande el nodo más profundo en la frontera actual del árbol de búsqueda.
- Si un nodo no tiene sucesores, el proceso “regresa hacia arriba” y sigue con el siguiente nodo más profundo.
- Se implementa fácilmente usando una estructura LIFO (pila o *stack*), lo cual significa que el nodo más recientemente generado se selecciona para la expansión.

## Ejemplo de DFS

Grafo de Espacio de Estados



Fuente: MOOC AI, EdX, Dan Klein. UC Berkeley (2013)

## Análisis de DFS

### Ventajas

- Ahorra mucha memoria porque en un momento solamente guarda un camino completo de la raíz a la hoja.
- Se programa fácilmente en forma recursiva.

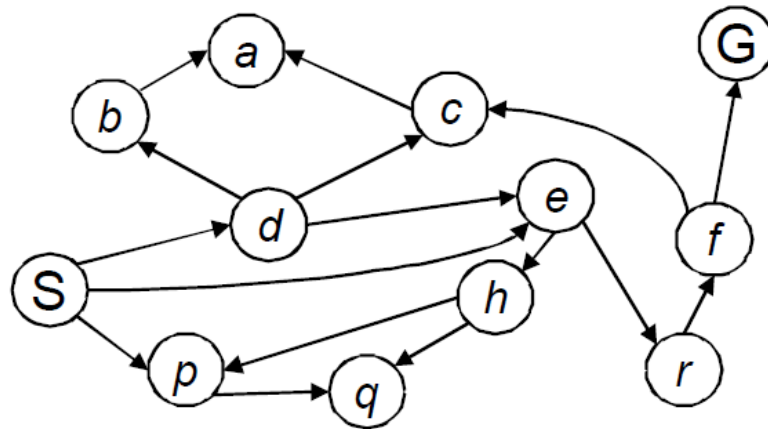
### Desventajas

- Puede seleccionar un camino muy largo
- Puede ciclarse

## Variantes de DFS

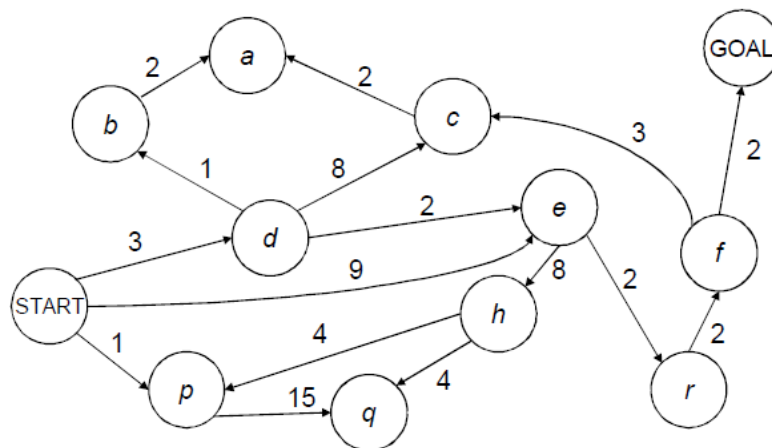
- DFS con profundidad limitada
  - Se establece un límite de profundidad  $l$ 
    - Si  $l < d$  es “muy” no completo
    - Si  $l > d$  es “muy” no óptimo
  - A veces se puede establecer un límite bueno si se conoce el problema.
- DFS con profundidad iterativa
  - El límite  $l$  va aumentando de  $l$  a  $n$ .
  - Puede parecer muy costosa porque los estados se generan muchas veces pero esto no es costoso.

## Ejemplo DFS y BFS



Fuente: MOOC AI, EdX, Dan Klein. UC Berkeley (2013)

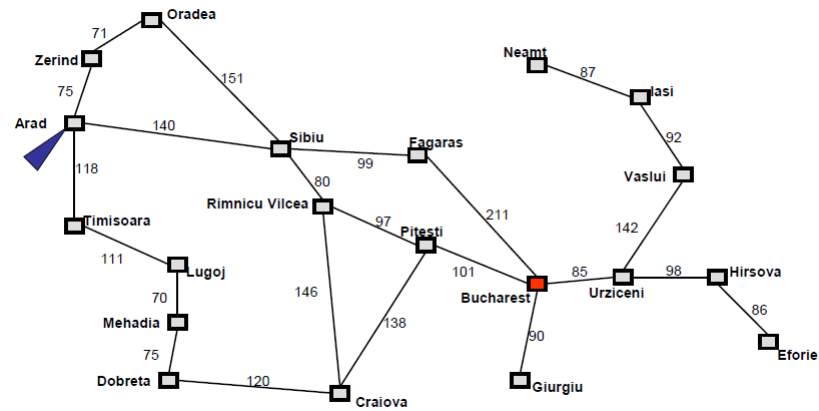
## Para UCS



Fuente: MOOC AI, EdX, Dan Klein. UC Berkeley (2013)



## Un tour por Rumania



## Referencia

- S. Russel and P. Norvig. Inteligencia Artificial un enfoque moderno. 2ª edición, Pearson, España (2004).