Álgebra Lineal y Estructuras Matemáticas

J. C. Rosales y P. A. García Sánchez

DEPARTAMENTO DE ÁLGEBRA, UNIVERSIDAD DE GRANADA

Índice general

Capítulo 1. Conjuntos, relaciones y aplicaciones	5
1. Conjuntos	5
2. Operaciones con conjuntos	5
3. Relaciones de equivalencia	8
4. Relaciones de orden	Ö
5. Aplicaciones entre conjuntos	11
6. Ejercicios	14
Capítulo 2. Aritmética entera y modular	15
1. Los números enteros	15
2. Ecuaciones diofánticas lineales	18
3. Ecuaciones en congruencias de grado uno	19
4. El anillo de los enteros módulo un entero positivo	21
5. Sistemas de numeración	22
6. Ejercicios	25
Capítulo 3. El anillo de los polinomios sobre un cuerpo	27
1. Divisibilidad	27
2. Cuerpos finitos	30
3. Ejercicios	34
Capítulo 4. Matrices con coeficientes en un cuerpo	35
1. Matrices	35
2. Determinantes	36
3. Ejercicios	40
Capítulo 5. Espacios vectoriales y aplicaciones lineales	41
1. Espacios y subespacios	41
2. Bases	43
3. Ecuaciones del cambio de base	45
4. Ecuaciones paramétricas de un subespacio vectorial	48
5. Aplicaciones lineales	49
6. Ecuaciones de una aplicación lineal	50
7. Espacio vectorial cociente	53
Capítulo 6. Sistemas de ecuaciones lineales	57
1. Rango de una matriz	57
2. Resolución de sistemas de ecuaciones lineales	58
3. Ecuaciones cartesianas o implícitas de un subespacio vectorial	61
4. Ejercicios	66
Capítulo 7. Diagonalización de matrices	67
1. Matrices diagonalizables	67

]	Indice	general	4

2.	Método para diagonalizar una matriz	68
3.	Ejercicios	71
Capít	culo 8. Combinatoria	72
1.	Principio de inclusión-exclusión para dos conjuntos	72
2.	Principio de inclusión-exclusión general	72
3.	Principio del complementario	74
4.	Principio del producto	74
5.	Principio de las cajas (o de Dirichlet)	74
6.	Variaciones simples	74
7.	Variaciones con repetición	75
8.	Permutaciones simples	75
9.	Permutaciones con repetición	75
10.	Combinaciones simples	76
11.	Combinaciones con repetición	77
12.		79
Índice	e alfabético	80

Capítulo 1

Conjuntos, relaciones y aplicaciones

1. Conjuntos

La idea de conjunto es una de las más significativas en Matemáticas. La mayor parte de los conceptos matemáticos están construidos a partir de conjuntos. (Existe una aproximación funcional basada en el λ -cálculo y la Lógica Combinatoria, que hoy en día han tenido una papel fundamental en la programación funcional.)

Podríamos decir que un conjunto es simplemente una colección de objetos a los que llamaremos elementos del conjunto. Esta definición nos bastará para los contenidos de este curso, pero desde el punto de vista matemático es imprecisa y da lugar rápidamente a paradojas. Desde comienzos del siglo XX esta definición dejó de utilizarse por los problemas que acarrea. Por desgracia, dar una definición precisa está bastante lejos de los objetivos de este guión.

- Cuando x sea un elemento de un conjunto A, escribiremos $x \in A$, que se lee "x pertenece a A".
- Diremos que un conjunto A es subconjunto del conjunto B, y lo denotaremos por $A \subseteq B$, si todo elemento de A pertenece a B.
- Un conjunto A es igual que otro conjunto B si tienen los mismos elementos, a saber, si $A \subseteq B$ y $B \subseteq A$. Cuando esto ocurre, escribiremos A = B.
- Admitiremos la existencia de un conjunto sin elementos, al que denotemos por \emptyset y llamaremos conjunto vacío. El conjunto vacío es subconjunto de cualquier conjunto.

2. Operaciones con conjuntos

Sean A y B conjuntos.

1) La intersección de A y B es el conjunto formado por los elementos comunes de A y de B, y lo denotamos así

$$A \cap B = \{x \text{ tales que } x \in A \text{ y } x \in B\}.$$

2) La unión de A y B es el conjunto formado al tomar todos los elementos de A y los de B.

$$A \cup B = \{x \text{ tales que } x \in A \text{ o } x \in B\}.$$

3) La diferencia de A y B es el conjunto que tiene por elementos los elementos de A que no están en B.

$$A \setminus B = \{x \in A \text{ tales que } x \notin B\}$$

(siempre que tachemos un símbolo, estamos indicando que no se cumple la condición sin tachar; así $x \notin B$ significa que x no pertenece a B, $A \neq B$ significa que A es distinto de B, etcétera).

- 4) $\mathcal{P}(A) = \{X \text{ tales que } X \subseteq A\}$ es el conjunto de partes de A o conjunto potencia de A.
- 5) El producto cartesiano de A y B es el conjunto de parejas cuya primera componente está en A y la segunda en B. Esto se escribe de la siguiente forma.

$$A \times B = \{(a, b) \text{ tales que } a \in A \text{ y } b \in B\}.$$

Si en vez de dos conjuntos tenemos A_1, \dots, A_n ,

$$A_1 \times \cdots \times A_n = \{(\alpha_1, \dots, \alpha_n) \text{ tales que } \alpha_1 \in A_1, \dots, \alpha_n \in A_n\},\$$

y a los elementos de $A_1 \times \cdots \times A_n$ les llamaremos n-uplas.

Al conjunto $A \times \stackrel{\mathfrak{n}}{\cdots} \times A$ lo denotaremos por $A^{\mathfrak{n}}$, para \mathfrak{n} un entero positivo.

El cardinal de un conjunto es el número de elementos que contiene. Usaremos $\sharp A$ para denotar el cardinal del conjunto A.

Maxima 1: Los conjuntos en maxima se pueden definir usando llaves o bien la función set.

```
(%i1) {a,a,b,c};
(%o1) {a,b,c}
```

Definamos un par de conjuntos y veamos cómo se pueden hacer las operaciones hasta ahora descritas con ellos.

```
(%i2) A:\{1,2,3,4\};
(\%02)
                                          \{1, 2, 3, 4\}
(%i3) B:set(3,4,5);
(\%03)
                                           \{3,4,5\}
(\%i4) elementp(5,A);
(\%04)
                                            false
(%i5) elementp(1,A);
(\%05)
                                             true
(\%i6) is (A=B);
(\%06)
                                            false
(\%i7) is (A=A);
(\%07)
                                            true
(%i8) setequalp(A,B);
(\%08)
                                            false
(%i9) subsetp(A,B);
(\%09)
                                            false
(%i10) subsetp(A,union(A,B));
(\%010)
                                            true
(%i11) intersection(A,B);
(\%011)
                                            \{3,4\}
(%i12) union(A,B);
                                         \{1, 2, 3, 4, 5\}
(\%012)
(%i13) setdifference(A,B);
(\%013)
                                            \{1, 2\}
(%i14) powerset(B);
```

```
(\%014)
                           {{},{3},{3,4},{3,4,5},{3,5},{4},{4,5},{5}}
   Nótese que el conjunto vacío se denota por {}.
(%i15) is(cardinality(powerset(A))=2^(cardinality(A)));
(\%015)
                                             true
(%i16) cartesian_product(A,B);
(%o16)
                 \{[1,3],[1,4],[1,5],[2,3],[2,4],[2,5],[3,3],[3,4],[3,5],[4,3],[4,4],[4,5]\}
   Podemos además elegir los elementos de A que son impares.
(%i17) subset(A,oddp);
                                            \{1,3\}
(\%017)
   O bien las sumas de los pares del producto cartesiano con A y B.
(%i18) makeset(a+b, [a,b], cartesian_product(A,B));
                                        \{4, 5, 6, 7, 8, 9\}
(\%018)
```

Maxima 2: Pongamos un ejemplo de una función cuyos argumentos sean conjuntos. Podemos definir la diferencia simétrica de dos conjuntos A y B como $(A \setminus B) \cup (B \setminus A)$.

Maxima 3: Podemos definir conjuntos utilizando listas y viceversa, lo cual hace que podamos usar las funciones específicas para listas en conjuntos. Además se pueden definir subconjuntos utilizando funciones booleanas, tal y como vemos a continuación.

```
(%i1) 1:makelist(i,i,1,100)$ A:setify(1)$
Crea un conjunto con los los enteros del uno al cien.
(%i3) B:subset(A,primep);
(%o3) {2,3,5,7,11,13,17,19,23,29,31,37,41,43,47,53,59,61,67,71,73,79,83,89,97}
Escojo aquellos que son primos.
(%i4) C:subset(B,lambda([x],is(x>80)));
(%o4) {83,89,97}
```

De entre ellos me quedo con los mayores de 80, que equivale a hacer lo siguiente (ahorrándome la definición de f, usando para ello lambda, que define de forma anónima una función).

```
(%i5) f(x):=is(x>80)$
(%i6) D:subset(B,f);
```

(%6) $\{83, 89, 97\}$

3. Relaciones de equivalencia

Sea A un conjunto. Una relación binaria en A es un subconjunto R de $A \times A$. Cuando $(x, y) \in R$ escribimos x R y y decimos que x está relacionado (mediante R) con y.

Una relación binaria R sobre un conjunto A es una relación de equivalencia si verifica las siguientes propiedades.

- 1) Para todo $a \in A$, a R a (R es reflexiva).
- 2) Dados $a, b \in A$, si a R b, entonces b R a (R es simétrica).
- 3) Para cualesquiera $a, b, c \in A$, si a R b y b R c, entonces a R c (R es transitiva).

Si R es una relación de equivalencia sobre un conjunto A, y a es un elemento de A, entonces la clase de a es el conjunto de todos los elementos de A que están relacionados con a,

$$[a] = \{x \in A \text{ tales que } x \ R \ a\}.$$

Se define el conjunto cociente de A por R como el conjunto de todas las clases de equivalencia de elementos de A, y se denota por A/R. Así

$$\frac{A}{R} = \{[a] \text{ tales que } a \in A\}.$$

Para una relación de equivalencia R en un conjunto A se tiene que

- 1) $a R b \operatorname{si} v \operatorname{s\'olo} \operatorname{si} [a] = [b],$
- 2) $\mathfrak{a} \not \mathbb{R} \mathfrak{b} \text{ si y s\'olo si } [\mathfrak{a}] \cap [\mathfrak{b}] = \emptyset.$

Ejercicio 1: En el conjunto $\mathbb{Z} = \{0, 1, -1, 2, -2, \ldots\}$ de los números enteros, definimos la siguiente relación de equivalencia.

$$x R y si x - y es múltiplo de 5.$$

- a) Demuestra que R es una relación de equivalencia.
- b) Calcula [2].
- c) Describe el conjunto cociente $\frac{\mathbb{Z}}{\mathbb{R}}$.
- d) ¿Qué cardinal tiene $\frac{\mathbb{Z}}{R}$?

Ejercicio 2: En el conjunto $\mathcal{P}(\{1,2,3\})$, definimos la siguiente relación binaria.

$$A \sim B \text{ si } \#A = \#B.$$

- a) Demuestra que \sim es una relación de equivalencia.
- b) Calcula $[\{1, 2\}]$.
- c) Describe el conjunto cociente $\frac{\mathcal{P}(\{1,2,3\})}{2}$.
- d) ¿Cuántos elementos tiene dicho conjunto cociente?

Dado un conjunto X, una partición de X es una familia de subconjuntos de X, $\{A_i\}_{i\in I}$ (= $\{A_i \text{ tales que } i\in I\}$), de forma que

- 1) $A_i \neq \emptyset$ para todo $i \in I$,
- 2) $A_i \cap A_j = \emptyset$ para cualesquiera $i, j \in I$ con $i \neq j$,
- 3) $X = \bigcup_{i \in I} A_i$ (la unión de todos los elementos de la familia $\{A_i\}_{i \in I}$).
 - Se puede comprobar fácilmente que el hecho de ser R una relación de equivalencia sobre A hace que A/R sea una partición de A.

■ Es más, si $\{A_1, \ldots, A_n\}$ es una partición de A, entonces

$$R = (A_1 \times A_1) \cup \cdots \cup (A_n \times A_n)$$

es una relación de equivalencia sobre A (nótese que para $a,b\in A,a$ R b si y sólo si existe $i\in\{1,\ldots,n\}$ tal que $a,b\in A_i$) y

$$\frac{A}{R} = \{A_1, \dots, A_n\}.$$

Maxima 4: Veamos cómo se pueden calcular las clases de equivalencia del conjunto $A = \{1, ..., 10\}$ sobre la relación de equivalencia x R y si x - y es un múltiplo de 3.

Primero definimos el conjunto $\{1, \ldots, 10\}$. Para ello hacemos una lista con los elementos del uno al diez, y luego la convertimos en conjunto.

```
(%i1) l:makelist(i,i,1,10);
                                      [1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10]
(\%01)
(%i2) s:setify(1);
                                     \{1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10\}
(\%02)
(%i3) equiv_classes(s,lambda([x,y],is(remainder(x-y,3)=0)));
                                   \{\{1, 4, 7, 10\}, \{2, 5, 8\}, \{3, 6, 9\}\}
(\%03)
También podríamos haber definido R, y luego calculado A/R.
(%i4) R(x,y) := is(remainder(x-y,3)=0);
                             R(x, y) := is (remainder(x - y, 3) = 0)
(\%04)
(%i5) equiv_classes(A,R);
                                   \{\{1,4,7,10\},\{2,5,8\},\{3,6,9\}\}
(\%05)
```

Se ve que es una partición de A, pues todos sus elementos son no vacíos, disjuntos dos a dos, y la unión de ellos da A.

4. Relaciones de orden

Una relación binaria \leq sobre un conjunto A es una relación de orden si verifica las siguientes propiedades.

- 1) Para todo $a \in A$, $a \le a$ (reflexiva).
- 2) Dados $a, b \in A$, si $a \le b$ y $b \le a$, entonces a = b (antisimétrica).
- 3) Para cualesquiera $a,b,c\in A,$ si $a\leq b$ y $b\leq c,$ entonces $a\leq c$ (transitiva).

Ejemplos de orden son \leq en \mathbb{N} , \mathbb{Z} , \mathbb{Q} y \mathbb{R} .

Si un conjunto A tiene una relación de orden \leq , al par (A, \leq) lo llamaremos conjunto ordenado.

Ejercicio 3: En el conjunto de los números naturales $\mathbb{N} = \{0, 1, 2, \ldots\}$ definimos la relación $\mathfrak{a} \mid \mathfrak{b}$ si \mathfrak{b} es múltiplo de \mathfrak{a} . Demuestra que \mid es una relación de orden.

Ejercicio 4: Sea X un conjunto. Demuestra que \subseteq es una relación de orden en $\mathcal{P}(X)$.

Un conjunto ordenado (A, \leq) es totalmente ordenado si para cada $a, b \in A$, se tiene que $a \leq b$ o $b \leq A$.

Ejercicio 5: En Nⁿ definimos la siguiente relación binaria

$$(a_1,\ldots,a_n) \leq_p (b_1,\ldots,b_n) \text{ si } a_1 \leq b_1,\ldots,a_n \leq b_n.$$

Demuestra que \leq_p es una relación de orden (orden producto cartesiano), pero no es un orden total para $n \geq 2$.

Ejercicio 6: En \mathbb{N}^n definimos la siguiente relación binaria $(a_1, \ldots, a_n) \leq_{lex} (b_1, \ldots, b_n)$ si la primera coordenada no nula de $(a_1 - b_1, \ldots, a_n - b_n) \in \mathbb{Z}^n$ es positiva (caso de que exista, es decir, puede ser que todas sean nulas). Demuestra que \leq_{lex} es un orden total.

- 4.1. Elementos notables de un conjunto ordenado. Sea (A, \leq) un conjunto ordenado y sea B un subconjunto de A.
- 1) Decimos que \mathfrak{m} es un elemento maximal de B si $\mathfrak{m} \in B$ y para cualquier $\mathfrak{b} \in B$ tal que $\mathfrak{m} \leq \mathfrak{b}$ se tiene que $\mathfrak{m} = \mathfrak{b}$.
- 2) Decimos que \mathfrak{m} es un elemento minimal de B si $\mathfrak{m} \in B$ y para cualquier $b \in B$ tal que $b \leq \mathfrak{m}$ se tiene que $\mathfrak{m} = b$.
- 3) Un elemento $\mathfrak{m} \in B$ es el máximo de B si $\mathfrak{b} \leq \mathfrak{m}$ para todo $\mathfrak{b} \in B$.
- 4) Un elemento $\mathfrak{m} \in B$ es el mínimo de B si $\mathfrak{m} < \mathfrak{b}$ para todo $\mathfrak{b} \in B$.
- 5) Decimos que $c \in A$ es una cota inferior de B si $c \leq b$ para todo $b \in B$.
- 6) Decimos que $c \in A$ es una cota superior de B si b < c para todo $b \in B$.
- 7) Un elemento $s \in A$ es el supremo de B si es el mínimo de todas las cotas superiores de B.
- 8) Un elemento $i \in A$ es el ínfimo de B si es el máximo de todas las cotas inferiores de B.

Ejercicio 7: En $(\mathbb{N}, |)$, calcula los elementos notables de $\{1, 2, 3, 4, 5\}$.

```
Maxima 5:
(%i1)
       menores(x,rel,conj):=subset(conj,lambda([y],rel(y,x)))$
(%i2)
       mayores(x,rel,conj):=subset(conj,lambda([y],rel(x,y)))$
(%i3)
       D:setdifference(divisors(30), {1,2,30});
       {3,5,6,10,15}
(\%03)
(%i4)
       menores (15, lambda([x,y], is(mod(y,x)=0)), \{1,2,3,4,5,6,7\});
(\%04)
       \{1, 3, 5\}
       minimal(x,rel,con):=is(menores(x,rel,con)=\{x\}) and elementp(x,con)$
(%i5)
(%i6)
       maximal(x,rel,con):=is(mayores(x,rel,con)=\{x\}) and elementp(x,con)$
(%i7)
       minimal(3,lambda([x,y],is(mod(y,x)=0)), D);
(\%07)
       true
(%i8)
       minimales(rel,con):=subset(con,lambda([x],minimal(x,rel,con)))$
(%i9)
       maximales(rel,con):=subset(con,lambda([x],maximal(x,rel,con)))$
(%i10) div(x,y) := is(mod(y,x)=0)$
(%i11) minimales(div,D);
(\%011) \{3,5\}
(%i12) maximales(div,D);
(\%012) {6, 10, 15}
(%i13) minimo(rel,con):=block(local(m),
        m:listify(minimales(rel,con)),
       if (is(length(m)=1)) then m[1] else
       error ("Error no hay minimo"))$
```

```
(%i14) maximo(rel,con):=block(local(m),
       m:listify(maximales(rel,con)),
       if (is(length(m)=1)) then m[1] else
       error("Error no hay maximo"))$
(%i15) maximo(div,D);
Error no hay maximo
\#0: \max(\text{rel}=\text{div},\text{con}=3,5,6,10,15) - \text{an error}. To debug this try: debugmode(true);
(%i16) minimo(div,D);
Error no hay minimo
#0: minimo(rel=div,con=3,5,6,10,15) – an error. To debug this try: debugmode(true);
(%i17) cotasuperior(x,rel,con):=is(con=menores(x,rel,con))$
(%i18) cotainferior(x,rel,con):=is(con=mayores(x,rel,con))$
(%i19) cotainferior(1,div,D);
(%o19) true
(%i20) cotassuperiores(rel,con,amb):=subset(amb,lambda([x],cotasuperior(x,rel,con)))$
(%i21) cotasinferiores(rel,con,amb):=subset(amb,lambda([x],cotainferior(x,rel,con)))$
(%i22) cotasinferiores(div,D,divisors(30));
(\%022) {1}
(%i23) cotasinferiores(div,D,D);
(%o23) {}
(%i24) supremo(rel,con,amb):=minimo(rel,cotassuperiores(rel,con,amb))$
(%i25) infimo(rel,con,amb):=maximo(rel,cotasinferiores(rel,con,amb))$
(%i26) supremo(div,D,D);
Error no hav minimo
#0: maximo(rel=div,con=)
#1: supremo(rel=div,con=3,5,6,10,15,amb=3,5,6,10,15) - an error. To debug this try: debugmo-
de(true);
(%i27) infimo(div,D,divisors(30));
(\%027) 1
(%i28) supremo(div,D,divisors(30));
(%o28) 30
```

5. Aplicaciones entre conjuntos

Sean A y B dos conjuntos. Una aplicación f de A en B, que denotaremos como $f: A \to B$, es una correspondencia que a cada elemento de A le asocia un único elemento de B (de nuevo esta definición es algo imprecisa, pero suficiente para nuestro curso). Si $a \in A$, al elemento que le asocia f en B lo denotamos por f(a), y se llama la imagen de a por f. Los conjuntos A y B son el dominio y codominio de f, respectivamente. Llamaremos conjunto imagen de f

$$\operatorname{Im}(f) = \{f(a) \text{ tales que } a \in A\}.$$

Ejercicio 8: Sea \mathbb{Q} el conjunto de los números racionales y \mathbb{R} el de los reales. ¿Tiene sentido decir que $f: \mathbb{Q} \to \mathbb{R}, x \mapsto \frac{x+1}{x-1}$ es una aplicación?

Ejercicio 9: Dada la aplicación $f: \mathbb{N} \to \mathbb{Z}$, f(n) = 2n + 1. Calcula Im(f).

- 5.1. Tipos especiales de aplicaciones. Si $f: A \to B$ es una aplicación, diremos que f es
- 1) invectiva si f(a) = f(a') para $a, a' \in A$, implica a = a';
- 2) sobrevectiva si Im(f) = B (para todo $b \in B$, existe $a \in A$ tal que f(a) = b);
- 3) biyectiva si es inyectiva y sobreyectiva.

Ejercicio 10: Demuestra que la aplicación $f: \mathbb{Q} \to \mathbb{R}$ definida por $f(x) = \frac{1}{2}(2x+1)$ es inyectiva pero no sobreyectiva.

Ejercicio 11: Demuestra que la aplicación $f: \mathbb{Z} \to \mathbb{N}, \ f(x) = |x|$ (valor absoluto) es sobreyectiva pero no inyectiva.

Ejercicio 12: Demuestra que la aplicación $f: \mathbb{Q} \to \mathbb{Q}$, $f(x) = \frac{3x+1}{2}$ es biyectiva.

5.2. Composición de aplicaciones. Sean $f:A\to B$ y $g:B\to C$ dos aplicaciones. La aplicación composición de f y g (también conocida como f compuesta con g) es la aplicación $g\circ f:A\to C$, definida como $(g\circ f)(\mathfrak{a})=g(f(\mathfrak{a}))$. Para calcular la imagen de un elemento por la composición primero aplicamos f y luego g.

Ejercicio 13: Sean $f: \mathbb{Z} \to \mathbb{Z}$, $x \mapsto x^2$, $y \in \mathbb{Z} \to \mathbb{Q}$, $y \mapsto \frac{1}{2}(y+1)$. Calcula $g \circ f$.

■ La composición de aplicaciones es asociativa $(f \circ (g \circ h) = (f \circ g) \circ h)$ pero no es conmutativa $(f \circ g)$ no tiene por qué ser igual a $g \circ f$.

Maxima 6: Veamos como las funciones cuadrado y sumar uno no conmutan al componerlas.

```
(%i1) f(x) := x^2 g(x) := x+1 

(%i2) f(g(1)); g(f(1));

(%o2) 4

(%o3) 2

(%i4) f(g(x)) = g(f(x));

(%o4) (x+1)^2 = x^2 + 1

(%i5) expand(\%);

(%o5) x^2 + 2x + 1 = x^2 + 1
```

Sea A un conjunto. La aplicación identidad en A es la aplicación $1_A:A\to A$ definida como $1_A(\alpha)=\alpha$ para todo $\alpha\in A$.

■ Una aplicación $f: A \to B$ es biyectiva si y sólo si existe una única aplicación $g: B \to A$ tal que $g \circ f = 1_A$ y $f \circ g = 1_B$. Dicha aplicación diremos que es la inversa de f y la denotaremos por f^{-1} .

Ejercicio 14: Demuestra que la aplicación $f: \mathbb{Q} \to \mathbb{Q}$, $f(x) = \frac{1}{3}(2x+1)$ es biyectiva. Calcula f^{-1} .

Maxima 7: Veamos que la inversa de la función f(x) = x+1 (suponemos que el dominio y codominio son los números enteros) es q(x) = x-1.

```
(%i1) f(x):=x+1$ g(x):=x-1$
(%i3) f(g(x)); g(f(x));
```

Maxima 8: Consideremos ahora la aplicación $f: \{0, 1, ..., 7\} \rightarrow \{0, 1, ..., 7\}$, que dado un elemento x de $\{0, 1, ..., 7\}$, devuelve el resto de dividir por 8 la cantidad $x^2 + 1$.

```
(%i1) s:setify(makelist(i,i,0,7));
```

(%01) $\{0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7\}$

(%i2) f(x):=remainder(x^2+1,8)\$

Calculemos el conjunto imagen de f.

```
(%i3) makelist(f(x),x,0,7);
```

(%03) [1, 2, 5, 2, 1, 2, 5, 2]

(%i4) setify(%);

(%04) $\{1, 2, 5\}$

Por lo que esta aplicación no es sobreyectiva (por ejemplo, el 0 no está en la imagen).

Veamos ahora quién es la preimagen del 1. Para ello calculamos todos los elementos que se aplican en él por f.

```
(%i5) subset(s,lambda([x],is(f(x)=1)));
(%o5) {0,4}
```

Esto nos dice que f(0) = f(4) = 1, por lo que f tampoco es invectiva.

Por último, para cualquier aplicación $f:X\to Y$ podemos definir R_f , que es una relación de equivalencia en X, de la siguiente forma

$$x R_f y si f(x) = f(y)$$
.

Veamos el conjunto de clases de equivalencia en nuestro ejemplo bajo esta relación.

```
(%i6) equiv_classes(s,lambda([x,y],is(f(x)=f(y))));
(%o6) \{\{0,4\},\{1,3,5,7\},\{2,6\}\}
```

6. Ejercicios complementarios

1.- Dados los conjuntos:

$$A = \{a, b, c, d, e, f, g\}$$

$$B = \{e, f, g, h, i, j\}$$

$$C = \{a, e, i, o, u\}$$

Determinar los siguientes conjuntos:

$$A \cup B \cup C, A \cap B \cap C, A \setminus B, A \setminus (B \cup C), (A \cap B) \cup C, C \cap (A \setminus B)$$

- 2.- Dado el conjunto $X = \{a, b, c, d\}$, determinar el conjunto $\mathcal{P}(X)$.
- 3.- Dar un ejemplo de conjuntos X_1, X_2, Y_1, Y_2 verificando

$$(X_1 \times Y_1) \cup (X_2 \times Y_2) \neq (X_1 \cup X_2) \times (Y_1 \cup Y_2).$$

- 4.- Determinar cuáles de las siguientes aplicaciones son inyectivas, sobreyectivas o biyectivas.
 - a) $f: \mathbb{N} \to \mathbb{N}$, $f(n) = n^2$.
 - b) $f: \mathbb{Q} \to \mathbb{R}$, f(x) = 2x.
 - c) f: $\mathbb{Z} \to \mathbb{Z}$, f(n) = n + 1.
 - d) $f: \mathbb{Q} \to \mathbb{Q}$, $f(x) = \frac{3x+2}{4}$.
 - e) $f: \mathbb{R}^+ \to \mathbb{R}, \ f(x) = +\sqrt{x}.$
- 5.- Dadas dos aplicaciones $\phi: X \to Y \ y \ \psi: Y \to Z$. Demostrar
 - a) Si φ y ψ son invectivas entonces $\psi \cdot \varphi$ es invectiva.
 - b) Si $\psi \cdot \varphi$ es invectiva, entonces φ es invectiva.
 - c) Si $\psi \cdot \varphi$ es inyectiva y φ sobre, entonces ψ es inyectiva.
 - d) Si φ y ψ son sobrevectivas, entonces $\psi \cdot \varphi$ es sobrevectiva.
 - e) Si $\psi \cdot \varphi$ es sobrevectiva entonces ψ es sobrevectiva.
 - f) Si $\psi \cdot \varphi$ es sobreyectiva y ψ es inyectiva entonces φ es sobreyectiva.
- 6.- Sea $\mathbb R$ el conjunto de los números reales. Definimos sobre $\mathbb R$ la siguiente relación:

$$xRy \text{ si } x-y \in \mathbb{Z}.$$

- a) Probar que R es una relación de equivalencia.
- b) Describir el conjunto cociente \mathbb{R}/\mathbb{R} .
- 7.- En el conjunto $\mathbb Q$ de los números racionales se define la siguiente relación

$$xRy$$
 si existe $h \in \mathbb{Z}$ tal que $x = \frac{3y + h}{3}$.

- a) Probar que ${\sf R}$ es una relación de equivalencia.
- b) ξ Están $\frac{2}{3}$ y $\frac{4}{5}$ en la misma clase?
- c) Describir el conjunto cociente \mathbb{Q}/\mathbb{R} .
- 8.- Sea el conjunto $X = \{1, 2, 3\}$. En el conjunto $\mathcal{P}(X)$ definimos la siguiente relación:

ARB sii la suma de los elementos de A es igual a la suma de los elementos de B.

- a) Probar que R es una relación de equivalencia.
- b) Describir el conjunto cociente $\mathcal{P}(X)/R$.
- 9.- Dado el conjunto ordenado (\mathbb{N}^2, \leq_p) , calcula los elementos notables de

$$\{(1,0),(0,1),(2,1),(3,1)\}.$$

10.- Ordena de menor a mayor con el orden lexicográfico los elementos del siguiente conjunto

$$\{(1,1,1),(0,1,1),(0,0,2),(2,3,1),(1,0,4)\}.$$

Capítulo 2

Aritmética entera y modular

1. Los números enteros

Dado un entero z, -z es su opuesto, y denotamos por $|z| = \max\{z, -z\}$ al valor absoluto de z.

Propiedades de la suma. La suma de enteros es

- asociativa,
- tiene elemento neutro (el cero sumado a cualquier elemento da de nuevo ese elemento),
- todo elemento tiene inverso (si sumamos un entero con su opuesto obtenemos el cero),
- conmutativa,
- cancelativa (a + b = a + c implica b = c; esto es consecuencia inmediata de la existencia de elemento inverso).

El conjunto de los números enteros con la suma es por tanto un grupo abeliano.

Propiedades del producto. El producto de números enteros es

- commutativo,
- asociativo,
- tiene elemento neutro (el uno),
- es cancelativo para elementos no nulos,
- distributivo (a(b+c) = ab + ac, que nos permite además sacar factor común).

Así el conjunto de los números enteros es un anillo conmutativo.

Propiedad de la división. Dados $a, b \in \mathbb{Z}$, con $b \neq 0$, existen $q, r \in \mathbb{Z}$ únicos de forma que a = qb + r y $0 \leq r \leq |b|$.

A q y r los llamaremos cociente y resto de dividir a entre b, y los denotaremos por a div b y a mód b, respectivamente.

Dados a y b enteros, decimos que a divide a b, o que b es un múltiplo de a, si existe $c \in \mathbb{Z}$ tal que b = ac. Usaremos $a \mid b$ para denotar que a divide a b.

Ejercicio 15: Sean $a, b, c \in \mathbb{Z}$. Demuestra que si $c \mid a \ y \ c \mid b$, entonces para todo $x, y \in \mathbb{Z}$, $c \mid xa + yb$.

Sea $p \in \mathbb{Z} \setminus \{-1, 1\}$. Diremos que p es primo si los únicos enteros que dividen a p son 1, -1, p v -p.

Decimos que dos enteros son primos relativos si los únicos enteros que dividen a ambos son 1 - 1. (Nótese que 1 - 1 dividen a cualquier número entero.)

Teorema de Bézout. Sean $a, b \in \mathbb{Z}$. Entonces a y b son primos relativos si y sólo si existen $u, v \in \mathbb{Z}$ tales que au + bv = 1.

Teorema fundamental de la aritmética. Todo número entero mayor que uno se puede expresar de forma única (salvo reordenaciones) como producto de números primos positivos.

1.1. Consequencia. Si $n = p_1^{\alpha_1} \cdots p_r^{\alpha_r}$ es la descomposición en primos del entero positivo n, entonces el número de divisores positivos de n es $(\alpha_1 + 1) \cdots (\alpha_r + 1)$.

Ejercicio 16: Calcula el número de divisores enteros positivos de 120.

Sean $a, b \in \mathbb{Z}$, con $a \neq 0$ o $b \neq 0$. Un entero d es un máximo común divisor de a y b si

- 1) $d \mid a y d \mid b$,
- 2) si $c \mid a \ y \ c \mid b$, con c un entero, entonces $c \mid d$.

Análogamente, un entero m es un mínimo común múltiplo de a y b si

- 1) $a \mid m y b \mid m$,
- 2) si $a \mid c \ y \ b \mid c$, con c un entero, entonces $m \mid c$.

De forma similar se puede definir el máximo común divisor y el mínimo común múltiplo de un conjunto de enteros $\{a_1, \ldots, a_n\}$ con n un entero positivo.

- Si d es un máximo común divisor de a y b, también lo es −d, y éstos son los únicos máximos divisores comunes de a y b. Lo mismo ocurre con el mínimo común múltiplo. Esto se debe a que si a | b, entonces −a | b. Cuando escribamos gcd{a, b} nos referiremos al máximo común divisor positivo de a y b. Para el mínimo común múltiplo utilizaremos lcm(a, b).
- Sean $a = up_1^{\alpha_1} \cdots p_r^{\alpha_r}$ y $b = vp_1^{\beta_1} \cdots p_r^{\beta_r}$, con $u, v \in \{1, -1\}$, p_1, \ldots, p_r primos distintos y $\alpha_1, \ldots, \alpha_r, \beta_1, \ldots, \beta_r$ enteros no negativos (algunos pueden ser cero, pues los primos que aparecen en a no tienen por qué aparecer en b). Entonces

$$\begin{split} \gcd\{\alpha,b\} &= p_1^{\min\{\alpha_1,\beta_1\}} \cdots p_r^{\min\{\alpha_r,\beta_r\}}, \\ \operatorname{lcm}\{\alpha,b\} &= p_1^{\max\{\alpha_1,\beta_1\}} \cdots p_r^{\max\{\alpha_r,\beta_r\}}. \end{split}$$

• $gcd\{a, b\}lcm\{a, b\} = |ab|$.

Algoritmo de Euclides.

Devuelve a_0 .

Entrada: a, b enteros positivos.

 $\begin{aligned} \mathbf{Salida:} & \gcd\{\alpha,b\}. \\ & (\alpha_0,\alpha_1) := (\alpha,b). \\ & \mathrm{Mientras} & \alpha_1 \neq 0 \\ & (\alpha_0,\alpha_1) := (\alpha_1,\alpha_0 \bmod \alpha_1). \end{aligned}$

Ejercicio 17: Calcula el máximo común divisor de 237 y 99.

```
Maxima 9: Veamos algunos ejemplos de cálculo con maxima.
```

Hay que tener cuidado con estas funciones, pues el resto no se define como nosotros lo hemos hecho.

Si queremos un resto y cociente acordes a nuestra definición de división podemos hacer lo siguiente.

Maxima 10: Una alternativa a factor es el comando ifactor, que devuelve una lista con pares de la forma (primo, exponente) para cada uno de los primos que aparecen en la factorización de un entero.

```
(%i1) ifactors(12);
(%o1) [[2,2],[3,1]]
```

Un entero es libre de cuadrados si no es divisible por un cuadrado (distinto de 1), o lo que es lo mismo, en su factorización los exponentes de todos los primos que aparecen son uno.

```
(%i2) libre_cuadradosp(x):=every(lambda([x],is(x[2]=1)),ifactors(x))$
(%i3) libre_cuadradosp(12);
(%o3) false
```

```
(\%i4)
        libre_cuadradosp(2*3*5*7);
(\%04)
        true
(\%i5)
         sublist(makelist(i,i,1,100),libre_cuadradosp);
(\%05) [1, 2, 3, 5, 6, 7, 10, 11, 13, 14, 15, 17, 19, 21, 22, 23, 26, 29, 30, 31, 33, 34, 35, 37, 38, 39, 41,
42, 43, 46, 47, 51, 53, 55, 57, 58, 59, 61, 62, 65, 66, 67, 69, 70, 71, 73, 74, 77, 78, 79, 82, 83, 85, 86,
87, 89, 91, 93, 94, 95, 97]
Maxima 11: Un entero positivo es perfecto si es suma de sus divisores propios.
(%i1)
        divisors(10);
(\%01)
        \{1, 2, 5, 10\}
        perfectop(x):=is(2*x=apply("+",listify(divisors(x))))$
(%i2)
(%i3)
        perfectop(28);
(\%03)
        true
(%i4)
        sublist(makelist(i,i,1,500),perfectop);
(\%04)
        [6, 28, 496]
```

2. Ecuaciones diofánticas lineales

Una ecuación diofántica lineal es una expresión de la forma $a_1x_1 + \cdots + a_nx_n = b$, con $a_1, \ldots, a_n, b \in \mathbb{Z}$. Una solución a dicha ecuación es una n-upla (c_1, \ldots, c_n) de elementos enteros de forma que $a_1c_1 + \cdots + a_nc_n = b$.

Teorema de Bézout generalizado. Sea $\{a_1,\ldots,a_n\}$ un conjunto de enteros, y d su máximo común divisor. Entonces existen $u_1,\ldots,u_n\in\mathbb{Z}$ tales que $a_1u_1+\cdots+a_nu_n=d$.

Así la ecuación diofántica $a_1x_1 + \cdots + a_nx_n = b$ tiene solución si y sólo si $d \mid b$. Las soluciones de $a_1x_1 + \cdots + a_nx_n = b$ son las mismas que las de las ecuación $\frac{a_1}{d}x_1 + \cdots + \frac{a_n}{d}x_n = \frac{b}{d}$.

Para n=2, tenemos ecuaciones en dos variables. Usamos las incógnitas x e y por comodidad. Si x_0 , y_0 es una solución particular de ax+by=c, con $\gcd\{a,b\}=1$, entonces todas las soluciones de esa ecuación son de la forma

$$\begin{cases} x = x_0 + bk, \\ y = y_0 - ak, \end{cases}$$

con $k \in \mathbb{Z}$.

Algoritmo extendido de Euclides.

Entrada: a, b enteros positivos.

Salida: $s, t, d \in \mathbb{Z}$ tales que $d = \gcd\{a, b\}$ y as + bt = d.

```
(a_0, a_1) := (a, b).

(s_0, s_1) := (1, 0).

(t_0, t_1) := (0, 1).

Mientras a_1 \neq 0

q := a_0 \text{ div } a_1.

(a_0, a_1) := (a_1, a_0 - a_1 q).

(s_0, s_1) := (s_1, s_0 - s_1 q).

(t_0, t_1) := (t_1, t_0 - t_1 q).

d := a_0, s := s_0, t := t_0.

Devuelve s, t, d.
```

Maxima 12: Resolvamos la ecuación 40x + 15y = 30. Usando gcdex obtenemos lo siguiente.

$$(\% \circ 1)$$
 $[-1, 3, 5]$

Lo que significa que $40 \times (-1) + 15 \times 3 = 5$. Como 5 divide a 30, la ecuación tiene solución. Multiplicamos por 6 $(6 \times 5 = 30)$ y obtenemos lo siguiente.

$$(\% \circ 2)$$
 $[-6, 18, 30]$

Que equivale a multiplicar la igualdad $40 \times (-1) + 15 \times 3 = 5$ por 6. Por tanto, una solución de nuestra ecuación $30 \times (-6) + 15 \times 18 = 30$.

Nótese que la ecuación 40x + 15y = 30 es equivalente a 8x + 3y = 6 (hemos dividido por el máximo común divisor de 40 y 15). Si x_0, y_0 es una solución de dicha ecuación, $x = x_0 + 3k$ e $y = y_0 - 8k$ es una solución de 8x + 3y = 6 para todo $k \in \mathbb{Z}$.

$$(\% \circ 3)$$
 $[-1, 3, 1]$

(%i4) %*6;

$$[-6, 18, 6]$$

Así todas las soluciones de 40x + 15y = 30 son

$$\begin{cases} x = -6 + 3k, \\ y = 18 - 8k. \end{cases}$$

Maxima 13: Resolvamos ahora la ecuación 121x - 77y = 88.

Al dividir por 11, la ecuación queda reducida a 11x - 7y = 8.

Por lo que tenemos que una solución particular es $x_0 = 16$ e $y_0 = 24$. Siendo además todas las soluciones de la forma $x = x_0 - 7k$, $y = y_0 - 11k$ con k un entero cualquiera.

3. Ecuaciones en congruencias de grado uno

Sean $a, b, m \in \mathbb{Z}$. Escribimos $a \equiv b \pmod{m}$, que se lee "a es congruente con b módulo m", para indicar que $m \mid a - b$.

Una ecuación en congruencias de grado uno (o lineal) es una expresión de la forma $ax \equiv b$ (mód m). Una solución para dicha ecuación es un entero c de forma que $ac \equiv b$ (mód m). Nótese que las soluciones de $ax \equiv b$ (mód m) son las posibles x de la ecuación diofántica ax + my = b.

- La ecuación $ax \equiv b \pmod{m}$ tiene solución si y sólo si $gcd\{a, m\} \mid b$.
- Si $d = \gcd\{a, m\}$ y $d \mid b$, entonces las ecuaciones $ax \equiv b \pmod{m}$ y $\frac{a}{d}x \equiv \frac{b}{d} \pmod{\frac{m}{d}}$ tienen las mismas soluciones.

- Si $gcd\{a, m\} = 1$, y x_0 es una solución de $ax \equiv b \pmod{m}$, entonces el conjunto de todas las soluciones de la ecuación es $\{x_0 + km \text{ tales que } k \in \mathbb{Z}\}$.
- La ecuación $ax + c \equiv b \pmod{m}$ tiene las mismas soluciones que la ecuación $ax \equiv b c \pmod{m}$.
- La ecuación $ax \equiv b \pmod{m}$ tiene las mismas soluciones que la ecuación $(a \mod m)x \equiv (b \mod m) \pmod{m}$.
- Si au + mv = 1, con $u, v \in \mathbb{Z}$, entonces bu es una solución de $ax \equiv b \pmod{m}$.

Maxima 14: Veamos si tiene solución la ecuación $54x \equiv 6 \pmod{34}$, y en caso de tener, vamos a describir su conjunto de soluciones.

Al ser 54 mód 34 igual a 20, la ecuación anterior es equivalente a $20x \equiv 6 \pmod{34}$.

Como 2|6, la ecuación tiene solución, y es equivalente a $10x \equiv 3 \pmod{17}$. Usando gcdex obtenemos los coeficientes de Bézout para 10 y 17.

$$(\% \circ 2)$$
 $[-5, 3, 1]$

Lo que viene a decir que $(-5) \times 10 + 3 \times 17 = 1$. Así una solución de $10x \equiv 3 \pmod{17}$ es (-5)3, que vale -15. Así todas las soluciones de nuestra ecuación son de la forma -15 + 17k con $k \in \mathbb{Z}$.

Ejercicio 18: Encuentra todas las soluciones enteras de

$$121x \equiv 2 \pmod{196}$$
.

Maxima 15: Vamos a resolver el sistema

$$\begin{cases} x \equiv 5495 \pmod{7643} \\ x \equiv 7569 \pmod{8765} \end{cases}$$

Por la primera ecuación, sabemos que x es de la forma x=5495+7643k con k un entero cualquiera. Substituimos en la segunda y k se convierte en la nueva incógnita: $5495+7643k \equiv 7569 \pmod{8765}$. Como

```
(%i1) 7569-5495;
(%o1) 2074
```

tenemos que resolver $7643k \equiv 2074 \pmod{8765}$. El inverso de $7643 \pmod{8765}$ lo calculamos (de existir) con el algoritmo extendido de Euclides.

y obtenemos que k = 2123 + 8765t para cualquier entero t. Substituyendo k en la expresión de x, llegamos a x = 5495 + 7643(2123 + 8765t).

```
(%i4) expand(5495+7643*(2123+8765*t));
(%o4) 66990895t + 16231584
```

Por lo que x = 66990895t + 16231584 para todo $t \in \mathbb{Z}$ es una solución del sistema de congruencias. Lo podemos comprobar como sigue.

```
(%i6) mod(16231584, [7643, 8765]);
(%o6) [5495, 7569]
```

Ejercicio 19: Resuelve los siguientes sistemas de congruencias.

$$2x \equiv 3 \pmod{5}$$

$$3x \equiv 1 \pmod{4}$$

$$2x \equiv 2 \pmod{4}$$

$$2x \equiv 3 \pmod{9}$$

$$2x \equiv 3 \pmod{5}$$

$$2x \equiv 3 \pmod{5}$$

$$x \equiv 1 \pmod{5}$$

$$3x \equiv 6 \pmod{12}$$

$$3x \equiv 2 \pmod{6}$$

$$5x \equiv 1 \pmod{7}$$

4. El anillo de los enteros módulo un entero positivo

Dado un entero positivo \mathfrak{m} , denotamos por $\mathbb{Z}_{\mathfrak{m}} = \{0,1,\ldots,\mathfrak{m}-1\}$ (que es el conjunto de restos posibles de la división por \mathfrak{m}), y por eso este conjunto se conoce a veces como el conjunto de los enteros módulo \mathfrak{m} .

En \mathbb{Z}_m definimos una suma y un producto de la siguiente forma. Dados $a, b \in \mathbb{Z}_m$,

- $a \oplus b = (a + b) \mod m$,
- $a \otimes b = (ab) \mod m$.

Propiedades de la suma. Conmutativa, asociativa, elemento neutro y elemento inverso.

Propiedades del producto. Conmutativa, asociativa, elemento neutro y distributiva.

• Un elemento $a \in \mathbb{Z}_m$ tiene inverso para el producto si y sólo si $gcd\{a, m\} = 1$. Si au + mv = 1, entonces u mód m es el inverso de a en \mathbb{Z}_m .

Ejercicio 20: Calcula el inverso para el producto de 121 en \mathbb{Z}_{196} .

Si a_1, \ldots, a_k y m son números enteros, entonces

- $(a_1 + \cdots + a_k) \mod m = (a_1 \mod m + \cdots + a_k \mod m) \mod m$,
- $\blacksquare (a_1 \times \cdots \times a_k) \mod m = (a_1 \mod m \times \cdots \times a_k \mod m) \mod m,$

Ejercicio 21: Calcula el resto de dividir 4225¹⁰⁰⁰ entre 7.

Ejercicio 22: Prueba que dado un número entero \mathfrak{m} o bien se verifica que $\mathfrak{m}^2 \equiv 0 \pmod{8}$, o $\mathfrak{m}^2 \equiv 1 \pmod{8}$, o $\mathfrak{m}^2 \equiv 4 \pmod{8}$.

Maxima 16: Escribamos una función para calcular $\mathbb{Z}_{\mathfrak{m}}$, para \mathfrak{m} un entero positivo.

```
(%i1) Z(m) := setify(makelist(i,i,0,m-1));

(%o1) Z(m) := setify(makelist(i,i,0,m-1))
```

```
(\%i2) Z(10);
(\%02)
                                     \{0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9\}
(%i3) tieneinverso(x,m):=is(gcd(x,m)=1);
(\%03)
                           tieneinverso (x, m) := is (gcd(x, m) = 1)
   El inverso lo podemos calcular con la función inv_mod.
(\%i4) inv_mod(3,10);
(\%04)
                                                7
(\%i5) inv_mod(2,10);
(\%05)
                                              false
   Veamos los elementos que tienen inverso en \mathbb{Z}_{12}.
(%i6) subset(Z(12),lambda([x],tieneinverso(x,12)));
(\%06)
                                            1, 5, 7, 11
   Como 11 es primo, todo elemento no nulo de \mathbb{Z}_{11} tiene inverso:
(%i7) every(lambda([x],tieneinverso(x,11)),disjoin(0,Z(11)));
(\%07)
                                              true
```

Por último, resolvamos la ecuación $137x \equiv 26 \pmod{155}$, que es equivalente a resolver la ecuación 137x = 26 en \mathbb{Z}_{155} .

```
(%i9) inv_mod(137,155);
(%o9) 43

(%i10) mod(43*26,155);
(%o10) 33
```

5. Sistemas de numeración

Sean $a,b\in\mathbb{N}$ con $a\neq 0$ y $b\geq 2$. Entonces existen únicos $m\in\mathbb{N}$ y $a_0,a_1,\ldots,a_m\in\mathbb{N}$ tales que:

```
\begin{array}{ll} \bullet & a_m \neq 0. \\ \bullet & a = \sum\limits_{k=0}^m a_k b^k = a_m b^m + \dots + a_1 b + a_0 \\ \bullet & a_i < b. \end{array}
```

Diremos entonces que $a_m a_{m-1} \dots a_1 a_0$ es una representación del número a en base b, y escribiremos

$$a = (a_m a_{m-1} \dots a_1 a_0)_b$$
.

Para expresar un número en base b, lo dividimos entre b y tomamos el resto. El cociente de la división lo dividimos entre b y volvemos a tomar el resto, y así, hasta que el cociente sea menor que b. En la expresión anterior, $a = a_m b^m + \cdots + a_1 b + a_0$, nótese que $a_0 = a$ mód b y que a div $b = (a - a_0)/b = a_m b^{m-1} + \cdots + a_2 b^1 + a_1$.

Maxima 17: Para pasar de base 10 a base b, podemos utilizar esta función.

```
(%i1) abase(x,b):=if is(x < b) then [x]
else append(abase((x-mod(x,b))/b,b),[mod(x,b)]) $
```

```
(%i2) abase(9,2);
(%o2) [1,0,0,1]

(%i3) abase(9,4);
(%o3) [2,1]
```

Para pasar de base b a base 10, simplemente tenemos que utilizar la expresión en base b del número dado, v hacer las operaciones (en base 10).

```
(%i4)
       debase(ls,b):=sum(ls[i]*b^(length(ls)-i), i,1,length(ls))$
(\%i5)
       debase([1,0,0],2);
(\%05) 4
       debase(abase(10,2),2);
(%i6)
(\%06) 10
   Si queremos pasar de base b a base b' podemos pasar de b a 10 y luego de 10 a b'.
       debaseb1abaseb2(ls,b1,b2):=abase(debase(ls,b1),b2)$
(%i7)
(%i8)
       debaseb1abaseb2([1,0,0,1],2,4);
(\%08) [2, 1]
       debase([1,0,0,1],2);
(%i9)
(\%09) 9
(%i10) abase(9,4);
(%o10) [2, 1]
```

Para pasar de base b a base b^r , primero agrupamos las cifras en base b en grupos de r (contando de derecha a izquierda), y cada uno de los grupos de r cifras los pasamos a base b^r .

```
Maxima 18: Veamos un ejemplo con b = 2 y r = 2. 
(%i11) debaseb1abaseb2([1,0,1,0,1,1,1],2,8); (%o11)[1,2,7]
Nótese que (111)<sub>2</sub> = (7)<sub>8</sub>, (010)<sub>2</sub> = (2)<sub>8</sub> y (1)<sub>2</sub> = (1)<sub>8</sub>.
```

Recíprocamente, para pasar un número de base b^r a base b es suficiente expresar cada cifra del número en base b (completando con ceros a la izquierda para que nos de r cifras).

```
Maxima 19:

(%i12) debaseb1abaseb2([1,2,7],8,2);
(%o12) [1,0,1,0,1,1,1]
```

Los algoritmos que conocemos para sumar, restar, multiplicar o dividir números escritos en base 10 son válidos para realizar estas operaciones para números escritos en una base b cualquiera.

Así, por ejemplo, para la suma, si $\mathfrak{m}, \mathfrak{n} \in \mathbb{N}$; $\mathfrak{m} = (\mathfrak{m}_k \mathfrak{m}_{k-1} \dots \mathfrak{m}_1 \mathfrak{m}_0)_b$ y $\mathfrak{n} = (\mathfrak{n}_k \mathfrak{n}_{k-1} \dots \mathfrak{n}_1 \mathfrak{n}_0)_b$ (hemos supuesto que los dos números tienen igual número de cifras. De no ser así, añadimos "cero" al que tenga menos), entonces $\mathfrak{m} + \mathfrak{n} = (c_{k+1}c_k \dots c_1c_0)_b$ donde:

```
\begin{array}{l} -c_0=(m_0+n_0)\ \text{m\'od}\ b\\ -c_{i+1}=(m_{i+1}+n_{i+1}+a_i)\ \text{m\'od}\ b, \ \text{donde}\ a_i=(m_i+n_i+a_{i-1})\ \text{div}\ b\ (\text{hemos tomado}\ a_{-1}=0).\\ \text{Es f\'acil comprobar que el n\'umero}\ (c_{k+1}c_k\dots c_1c_0)_b\ \text{aqu\'i descrito corresponde con la suma de}\ m\ y\ n. \end{array}
```

Ejercicio 23: Encuentra la base b (si existe) en que $(41)_b \times (14)_b = (1224)_b$.

Ejercicio 24: Demuestra que un número en base 10 es múltiplo de 5 si y sólo si termina en 0 ó 5.

Ejercicio 25: Demuestra que un número en base 10 es múltiplo de 3 si la suma de sus dígitos es un múltiplo de 3.

Ejercicio 26: Prueba que un número en base 8 es múltiplo de 7 si la suma de sus dígitos es un múltiplo de 7.

Ejercicio 27: Demuestra que un número expresado en base 10 es múltiplo de 11 si la suma de las cifras que ocupan una posición par menos la suma de las que ocupan un lugar impar es un múltiplo de 11.

6. Ejercicios complementarios

- 1.- Encuentra los sistemas de numeración, si existe alguno, para los que se verifica cada una de las siguientes igualdades:
 - a) $3 \times 4 = 22$,
 - b) $41 \times 14 = 1224$,
 - c) 52 × 25 = 1693,
 - $d) 25 \times 13 = 51,$
 - $e) 13^4 = 14641$
- 2.- Da la expresión en base 8 de los naturales que en base 2 se escriben:
 - a) 1011011000100110101111,
 - b) 10001000000100110,
 - c) 1011101111011111.
- 3.- Prueba que dado un número entero cualquiera m se verifica una de las siguientes posibilidades:
 - a) $m^2 \equiv 0 \pmod{8}$,
 - b) m² $\equiv 1 \pmod{8}$,
 - c) $m^2 \equiv 4 \pmod{8}$
- 4.- Resuelve las siguientes congruencias:
 - a) $3x \equiv 2 \pmod{5}$,
 - b) $7x \equiv 4 \pmod{10}$,
 - c) $6x \equiv 3 \pmod{4}$.
- 5.- Resuelve los siguientes sistemas de ecuaciones en congruencias:
 - a)

$$\begin{cases} x \equiv 1 \pmod{2} \\ 6x \equiv 3 \pmod{9} \\ 3x \equiv 3 \pmod{5} \end{cases}$$

b)

$$\begin{cases} x \equiv 1 \pmod{2} \\ x \equiv 2 \pmod{4} \end{cases}$$

c)

$$\begin{cases} x \equiv 3 \pmod{6} \\ x \equiv 1 \pmod{4} \\ 2x \equiv 1 \pmod{5} \end{cases}$$

- 6.- Tres granjeros dividen en partes iguales el arroz que han cultivado en común. Fueron a mercados diferentes en los que se usaban medidas de peso diferentes: en un lugar era de 7 kilos, en otro de 15 kilos y en el último de 19 kilos. Cada uno vendió todo lo que pudo en medidas enteras en sus respectivos mercados y a la vuelta al primer granjero le sobraban 6 kilos, al segundo 11 y al tercero 14. ¿Cuánto arroz habían cultivado?
- 7.- Calcula las soluciones en Z de la ecuación

$$2x + 3y = 7$$
.

8.- Calcula las soluciones en $\mathbb Z$ de la ecuación

$$6x + 10y = 16$$
.

9.- ¿Cuántas soluciones enteras tiene la ecuación

$$210x - 91y = 77$$

verificando que $x, y \in [-500, 500]$?

- 10.- Encuentra un número entero cuyo resto al dividirlo entre 5 sea 3 y que al multiplicarlo por 3 y dividirlo entre 4 dé resto 1.
- 11.- ¿Cuántos números naturales hay menores que 1000, que acaben en 7, y que al dividirlos por 55 den resto 12?
- 12.- Calcula, si es posible, 1392^{-1} en \mathbb{Z}_{7585} .
- 13.- En \mathbb{Z}_{300} realiza, si es posible los siguientes cálculos.
 - a) $25 \cdot 60$.
 - b) $127 \cdot (-100)$.
 - c) 237⁻¹.
 - d) $13 50 \cdot 100^{-1}$.
 - e) Encuentra $x \neq 0$ tal que 111x = 0.
 - f) Encuentra x tal que 13x + 25 = 32x 50.
 - g) Resulve 11x 100 = 45x + 12.
- 14.- Enumera los divisores positivos de 120 y calcula el número de divisores positivos que tiene 118800.
- 15.- Un cocinero de un barco pirata relató cómo había conseguido las dieciocho monedas de oro que llevaba: Quince piratas atacaron un barco francés. Consiguieron un cofre lleno de monedas de oro. Las repartieron en partes iguales y me dieron las cinco que sobraban. Sin embargo, tras una tormenta murieron dos de ellos, por lo que los piratas juntaron todas sus monedas y las volvieron a repartir. A mí me dieron las diez que sobraban. Por último, tras una epidemia de peste murieron cinco de los piratas que aún quedaban en pie, por lo que los supervivientes repitieron la misma operación. Sabiendo que en el cofre no caben más de dos mil quinientas monedas, ¿cuántas monedas contenía el cofre?
- 16.- Demuestra que un número escrito en base 10 es par si y sólo si su última cifra es par.
- 17.- Demuestra que un número escrito en base 10 es un múltiplo de 3 si y sólo si la suma de sus cifras es un múltiplo de 3.
- 18.- Demuestra que un número escrito en base 10 es un múltiplo de 9 si y sólo si la suma de sus cifras es un múltiplo de 9.
- 19.- Demuestra que un número escrito en base 10 es un múltiplo de 5 si acaba en 0 o en 5.
- 20.- Demuestra que un número escrito en base 10 es múltiplo de 11 si y sólo si la suma de las cifras que ocupan un lugar par menos la suma de las cifras que ocupan posiciones impares es un múltiplo de 11
- 21.- Demuestra que un número escrito en base 8 es un múltiplo de 7 si y sólo si la suma de sus cifras es un múltiplo de 7.
- 22.- Descompón en producto de primos los números 10! y 15!. ¿Cuántos divisores positivos tiene cada uno de ellos?
- 23.- Encuentra el máximo entero positivo n tal que 2^n divide a 25!.

Capítulo 3

El anillo de los polinomios sobre un cuerpo

1. Divisibilidad

Un anillo es una terna $(R, +, \cdot)$, donde R es un conjunto, $y + y \cdot son$ dos operaciones verificando:

- 1) la operación + es asociativa, conmutativa, tiene elemento neutro, y todo elemento tiene inverso (lo que hace de $(\mathbf{R}, +)$ un grupo abeliano),
- 2) la operación \cdot es asociativa, tiene elemento neutro, y verifica la propiedad distributiva.

Diremos que el anillo R es conmutativo si además \cdot cumple la propiedad conmutativa.

Un cuerpo es un anillo conmutativo en el que todo elemento distinto de cero (el elemento neutro de +) tiene inverso para \cdot .

Ejercicio 28: Da algunos ejemplos de cuerpos.

■ $(\mathbb{Z}_m, +, \cdot)$ es un cuerpo si y sólo si \mathfrak{m} es primo.

Sea K un cuerpo. El conjunto de polinomios con coeficientes en K en la indeterminada x es

$$K[x] = \{a_0 + a_1x + \cdots + a_nx^n \text{ tales que } n \in \mathbb{N}, a_0, \dots, a_n \in K\}.$$

ullet K[x] es un anillo conmutativo con las operaciones usuales de suma y producto de polinomios.

Dado $a(x) = a_0 + a_1x + \cdots + a_nx^n \in K[x]$, con $a_n \neq 0$, decimos que n es el grado de a(x), y lo notaremos por gr(a(x)) ($gr(0) = -\infty$). A a_n se le llama coeficiente líder de a(x), y a a_nx^n término líder de a(x).

• El grado del producto de dos polinomios es la suma de los grados.

Un elemento $\mathfrak a$ de un anillo conmutativo R es una unidad si existe $\mathfrak b \in R$ de forma que $\mathfrak a \cdot \mathfrak b = 1$ (donde 1 es el elemento neutro de \cdot).

• El conjunto de las unidades de K[x] es $K \setminus \{0\}$.

Sean $a(x), b(x) \in K[x]$. Decimos que a(x) divide a b(x), y lo denotamos por $a(x) \mid b(x)$, si existe $c(x) \in K[x]$ tal que b(x) = a(x)c(x).

Un elemento $a(x) \in K[x]$ es irreducible si

- 1) $a(x) \neq 0$,
- 2) a(x) no es una unidad de K[x] (no es un polinomio constante),
- 3) si a(x) = b(x)c(x), con b(x), $c(x) \in K[x]$, entonces b(x) o c(x) es una unidad de K[x].

Ejercicio 29: Estudia la irreducibilidad de $x^2 + x \in \mathbb{Z}_3[x]$ y de $x^3 + x + 1 \in \mathbb{Z}_2[x]$.

Ejercicio 30: Demuestra que en K[x] todo polinomio de grado uno es irreducible.

Un polinomio $a(x) \in K[x]$ es mónico si el coeficiente del término de mayor grado vale 1.

27

Teorema de factorización única de polinomios. Todo polinomio $a(x) \in K[x] \setminus K$ se puede expresar de forma única (salvo reordenación de los factores) como $a(x) = up_1(x)^{\alpha_1} \cdots p_r(x)^{\alpha_r}$, donde $u \in K \setminus \{0\}, \alpha_1, \ldots, \alpha_r \in \mathbb{N} \setminus \{0\}$ y $p_1(x), \ldots, p_r(x)$ son polinomios mónicos e irreducibles de K[x].

A esa expresión la llamaremos la descomposición en irreducibles de a(x).

Sean $a(x), b(x) \in K[x]$, con $a(x) \neq 0$ o $b(x) \neq 0$. Un polinomio d(x) es un máximo común divisor de a(x) y b(x) si

- 1) d(x) | a(x) y d(x) | b(x),
- 2) si $c(x) \mid a(x) y c(x) \mid b(x)$, con c(x) otro polinomio, entonces $c(x) \mid d(x)$. Análogamente, un polinomio m(x) es un mínimo común múltiplo de a(x) y b(x) si
- 1) a(x) | m(x) y b(x) | m(x),
- 2) si $a(x) \mid c(x) y b(x) \mid c(x)$, con c(x) otro polinomio, entonces $m(x) \mid c(x)$.

De forma similar se puede definir el máximo común divisor y el mínimo común múltiplo de un conjunto de polinomios $\{a_1(x), \ldots, a_n(x)\}$ con n un entero positivo.

- Si d(x) es un máximo común divisor de a(x) y b(x), también lo es kd(x) para todo $k \in K \setminus \{0\}$, y éstos son los únicos máximos divisores comunes de a(x) y b(x). Lo mismo ocurre con el mínimo común múltiplo. Esto se debe a que si $a(x) \mid b(x)$, entonces $ka(x) \mid b(x)$ para cualquier $k \in K \setminus \{0\}$. Cuando escribamos $\gcd\{a(x),b(x)\}$ nos referiremos al máximo común divisor de a(x) y b(x) que sea mónico. Para el mínimo común múltiplo utilizaremos $lcm\{a(x),b(x)\}$.
- Sean $a(x) = up_1(x)^{\alpha_1} \cdots p_r(x)^{\alpha_r}$ y $b(x) = vp_1(x)^{\beta_1} \cdots p_r(x)^{\beta_r}$, con $u, v \in K \setminus \{0\}$, $p_1(x), \ldots, p_r(x)$ polinomios mónicos e irreducibles, y $\alpha_1, \ldots, \alpha_r, \beta_1, \ldots, \beta_r$ enteros no negativos (algunos pueden ser cero, pues los factores que aparecen en a(x) no tienen por qué aparecer en b(x)). Entonces

$$\begin{split} \gcd\{\alpha(x),b(x)\} &= p_1(x)^{\min\{\alpha_1,\beta_1\}} \cdots p_r(x)^{\min\{\alpha_r,\beta_r\}},\\ \operatorname{lcm}\{\alpha(x),b(x)\} &= p_1(x)^{\max\{\alpha_1,\beta_1\}} \cdots p_r(x)^{\max\{\alpha_r,\beta_r\}}. \end{split}$$

• $gcd\{a,b\}lcm\{a,b\} = uab$, $con u \in K[x] \setminus \{0\}$.

Ejercicio 31: Calcula el máximo común divisor y el mínimo común múltiplo en $\mathbb{Z}_5[x]$ de (x+1)(2x+3) y (x+2)(4x+1).

Propiedad de la división. Dados $a(x), b(x) \in K[x]$, con $b(x) \neq 0$, existen $q(x), r(x) \in K[x]$ únicos de forma que a(x) = q(x)b(x) + r(x) y gr(r(x)) < gr(b(x)).

A q(x) y r(x) los llamaremos respectivamente cociente y resto de dividir a(x) entre b(x), y los denotaremos por a(x) div b(x) y a(x) mód b(x).

Ejercicio 32: Calcula el cociente y el resto de dividir $3x^3 + 4x^2 + 2x + 3$ entre $2x^2 + x + 2$ en $\mathbb{Z}_5[x]$.

Algoritmo de Euclides para polinomios.

```
Entrada: a(x), b(x) \in K[x] \setminus \{0\}. Salida: gcd\{a(x), b(x)\}.
```

$$(a_0(x), a_1(x)) := (a(x), b(x)).$$

Mientras $a_1(x) \neq 0$
 $(a_0(x), a_1(x)) := (a_1(x), a_0(x) \mod a_1(x)).$

Devuelve $a_0(x)$ multiplicado por el inverso de su coeficiente líder.

Ejercicio 33: Calcula el máximo común divisor de los polinomios $x^4 + x + 1$ y $x^2 + 2x + 3$ en $\mathbb{Z}_5[x]$.

Sea $a(x)=a_0+a_1x+\cdots+a_nx^n\in K[x]$. Un elemento $\alpha\in K[x]$ es una raíz de a(x) si $a(\alpha)=a_0+a_1\alpha+\cdots+a_n\alpha^n=0$.

Teorema del factor. Sea $a(x) \in K[x]$ y $\alpha \in K$. Entonces α es una raíz de a(x) si y sólo si $x - \alpha \mid a(x)$.

• Un polinomio a(x) es un múltiplo de un polinomio de grado uno si y sólo si a(x) tiene una raíz en K.

Ejercicio 34: Calcula todos los polinomios irreducibles de grado 2 de $\mathbb{Z}_3[x]$.

Ejercicio 35: Determina la reducibilidad o irreducibilidad de los siguientes polinomios en $\mathbb{Z}_3[x]$: $x^4 + x + 2$, $x^3 + x + 1$, $x^2 + 1$, $x^4 + x^2 + 2$.

Teorema del resto. Sea $a(x) \in K[x]$ y $\alpha \in K$. Entonces a(x) mód $(x - \alpha) = a(\alpha)$.

Ejercicio 36: Calcula en $\mathbb{Z}_5[x]$ el resto de dividir $x^{1000}+1$ entre x+3.

Si α es una raíz de $\mathfrak{a}(x) \in K[x]$, entonces aplicando reiteradamente el teorema del factor, tenemos que $\mathfrak{a}(x) = (x - \alpha)^m \mathfrak{b}(x)$, con $\mathfrak{m} \in \mathbb{N} \setminus \{0\}$ y $\mathfrak{b}(\alpha) \neq 0$. El número natural \mathfrak{m} es la multiplicidad de la raíz α en $\mathfrak{a}(x)$. Si $\mathfrak{m} = 1$, decimos que α es una raíz simple. Si $\mathfrak{m} \geq 2$, entonces es una raíz múltiple.

Ejercicio 37: Calcula las raíces (y sus multiplicidades) del polinomio $x^3 + 2x + 3 \in \mathbb{Z}_5[x]$.

■ Si $a(x) \in K[x] \setminus \{0\}$, entonces la suma de las multiplicidades de las raíces de a(x) es menor o igual que gr(a(x)).

Caracterización de las raíces múltiples. Si α es una raíz de $\alpha(x) \in K[x]$. Entonces α es una raíz múltiple si y sólo si α es también raíz de $\alpha'(x)$, la derivada de $\alpha(x)$.

Ejercicio 38: Demuestra que el polinomio $x^{70} - 1 \in \mathbb{R}[x]$ no tiene raíces múltiples.

Maxima 20: maxima no factoriza en polinomios mónicos. El comando factor muestra una descomposición en irreducibles.

```
(%i1) factor(3*x^3-2*x+1);
                                 (x+1) (3x^2-3x+1)
(\%01)
(\%i2) \gcd(3*x^3+3,x^2-1);
(\%02)
                                          x + 1
(\%i3) (x-1)^2*(x+1);
                                     (x-1)^2 (x+1)
(\%03)
(%i4) expand(%);
                                     x^3 - x^2 - x + 1
(\%04)
(%i5) gcd(%,diff(%,x));
(\%05)
                                          x-1
(%i6) quotient(x^3+1,x-3);
                                       x^2 + 3x + 9
(\%06)
```

Maxima 21: Calculemos las raices y sus multiplicidades del polinomio $x^6 + 3x^5 + 6x^3 + 2x^2 + 6x + 3$ con coeficientes en \mathbb{Z}_7 .

```
modulus:7$
(%i1)
       p:x^6+3*x^5+6*x^3+2*x^2+6*x+3$
(%i2)
(%i3)
       gcd(p,diff(p,x));
                                          x^3 + 2x^2 + x + 3
(\%03)
       factor(%);
(\%i4)
      (x-2)^2 (x-1)
(\%o4)
(%i5)
       factor(p);
                                       (x-3) (x-2)^3 (x-1)^2
(\%05)
```

Consequencia Si $a(x) \in K[x] \setminus \{0\}$, entonces las raíces múltiples de a(x) son las raíces de $gcd\{a(x), a'(x)\}$.

Ejercicio 39: Calcula las raíces múltiples del polinomio $x^3 - 3x + 2 \in \mathbb{R}[x]$.

2. Cuerpos finitos

Sea $m(x) \in K[x] \setminus \{0\}$. Denotamos por

$$K[x]_{\mathfrak{m}(x)} = \{a(x) \in K[x] \text{ tales que } gr(a(x)) < gr(\mathfrak{m}(x))\},$$

que es el conjunto de los restos posibles de dividir por m(x). Este conjunto es un anillo con las siguientes operaciones.

$$a(x) \oplus b(x) := (a(x) + b(x)) \mod m(x),$$

 $a(x) \otimes b(x) := (a(x)b(x)) \mod m(x).$

- $\mathfrak{a}(x)$ es una unidad de $K[x]_{\mathfrak{m}(x)}$ si y sólo si $\gcd\{\mathfrak{a}(x),\mathfrak{m}(x)\}=1$. Por tanto $K[x]_{\mathfrak{m}(x)}$ es un cuerpo si y sólo si $\mathfrak{m}(x)$ es irreducible.
- $\blacksquare \ \mathbb{Z}_p[x]_{\mathfrak{m}(x)}, \ \mathrm{con} \ p \ \mathrm{un} \ \mathrm{entero} \ \mathrm{primo}, \ \mathrm{tiene} \ \mathrm{cardinal} \ p^{\mathrm{gr}(\mathfrak{m}(x))}.$

Ejercicio 40: Encuentra un cuerpo con 8 elementos.

■ Si a(x)s(x) + m(x)t(x) = 1, entonces s(x) mód m(x) es el inverso para el producto de a(x) en $K[x]_{m(x)}$.

Algoritmo extendido de Euclides.

Entrada: $a(x), b(x) \in K[x] \setminus \{0\}.$

 $\begin{aligned} \mathbf{Salida:} \ s(x), t(x), d(x) \in K[x] \ \text{tales que } d(x) &= \gcd\{a(x), b(x)\} \ y \ a(x) s(x) + b(x) t(x) = d(x). \\ (a_0(x), a_1(x)) &:= (a(x), b(x)). \\ (s_0(x), s_1(x)) &:= (1, 0). \\ (t_0(x), t_1(x)) &:= (0, 1). \\ \text{Mientras } a_1(x) &\neq 0 \\ q(x) &:= a_0(x) \ \text{div } a_1(x). \\ (a_0(x), a_1(x)) &:= (a_1(x), a_0(x) - a_1(x) q(x)). \end{aligned}$

 $(s_0(x), s_1(x)) := (s_1(x), s_0(x) - s_1(x)q(x)).$ $(t_0(x), t_1(x)) := (t_1(x), t_0(x) - t_1(x)q(x)).$ $d(x) := a_0(x), s(x) := s_0(x), t(x) := t_0(x).$

Devuelve s(x), t(x), d(x).

Maxima 22: Veamos si tiene solución la ecuación

$$(6x^3 + 6)X + (4x^2 - 4)Y = x^2 + 2x + 1$$

en el anillo de polinomios con coeficientes racionales y con incógnita \mathbf{x} .

(%i1) $gcdex(6*x^3+6,4*x^2-4);$

$$[1, -\frac{3x}{2}, 6x + 6]$$

Como no nos ha devuelto un máximo común divisor mónico, dividimos por su coeficiente líder.

(%i2) %/6;

$$(\% \circ 2)$$
 $\left[\frac{1}{6}, -\frac{x}{4}, x+1\right]$

(%i3) %*(x+1);

$$(\%03)$$
 $\left[\frac{x+1}{6}, -\frac{x^2+x}{4}, x^2+2x+1\right]$

(%i4) %[1]*(6*x^3+6)+%[2]*(4*x^2-4);

$$(\%04)$$
 $x^2 + 2x + 1$

Así $X = \frac{x+1}{6}, Y = -\frac{x^2+x}{4}$ es una solución a nuestra ecuación.

Ejercicio 41: Calcula el inverso para el producto de x + 1 en $\mathbb{Z}_5[x]_{x^2 + x + 1}$.

Maxima 23: En $\mathbb{Z}_2[x]$, el conjunto de posibles restos módulo un polinomio de grado dos viene dado por la siguiente lista.

$$(\%01)$$
 $[0,1,x,x+1]$

Hagamos la tabla de multiplicar de $\mathbb{Z}_2[x]_{x^2+1}$. Al ser $x^2+1=(x+1)(x+1)$ en $\mathbb{Z}_2[x]$, lo que obtenemos no es un cuerpo.

(%i2) genmatrix(lambda([i,j],polymod(remainder(f4[i]*f4[j],x^2+1),2)),4,4);

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & x & x+1 \\ 0 & x & 1 & x+1 \\ 0 & x+1 & x+1 & 0 \end{pmatrix}$$

Si hacemos las cuentas módulo $x^2 + x + 1$, que es irreducible, obtenemos un cuerpo con cuatro elementos.

(%i3) genmatrix(lambda([i,j],polymod(remainder(f4[i]*f4[j],x^2+x+1),2)),4,4);

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & x & x+1 \\ 0 & x & x+1 & 1 \\ 0 & x+1 & 1 & x \end{pmatrix}$$

Como se puede ver en la tabla, el inverso de x es x + 1

Maxima 24: Resolvamos la congruencia

$$(x+3)X \equiv x^2 \pmod{x^3+1}$$

en $\mathbb{Z}_5[x]$.

Primero fijamos el módulo a 5 (maxima representa \mathbb{Z}_5 como $\{-2, -1, 0, 1, 2\}$).

(%i1) modulus:5;

Luego comprobamos si el máximo común divisor de x + 3 y $x^3 + 1$ divide a x^2 .

(%i2) $gcdex(x+3,x^3+1);$

$$(\%02)$$
 $[x^2 + 2x - 1, -1, 1]$

De esta forma sabemos además que el inverso de x+3 módulo x^3+1 es x^2+2x-1 . Despejamos y tenemos que $X=(x^2+2x-1)x^2$ (mód x^3+1), que podemos calcular de la siguiente forma.

$$-x^2 - x - 2$$

Finalmente podemos comprobar el resultado obtenido.

(%i4) remainder($\%*(x+3),x^3+1$);

$$(\%04)$$
 x^2

Así las soluciones son de la forma $X=-x^2-x-2+(x^3+1)t(x)$, para cualquier $t(x)\in\mathbb{Z}_5[x]$.

Maxima 25:

Encontremos ahora el conjunto de soluciones del sistema de ecuaciones

$$\left\{ \begin{array}{ll} (x+3)X=x^2 & (\operatorname{m\'od}\,x^3+1), \\ (2x+1)X=x & (\operatorname{m\'od}\,x^2). \end{array} \right.$$

Por el ejercicio anterior, sabemos que de la primera ecuación obtenemos que $X = -x^2 - x - 2 + (x^3 + 1)t(x) = 4x^2 + 4x + 3 + t(x)(x^3 + 1)$. Así que substituyendo este valor en la segunda y despejando t(x), obtenemos lo siguiente.

```
(%i1) modulus:5$
(%i2) remainder(x-(2*x+1)*(4*x^2+4*x+3),x^2);
```

$$(\%02)$$
 $x + 2$

```
(%i3) remainder((2*x+1)*(x^3+1),x^2);
(%o3) 2x+1
```

Por tanto $(2x+1)t(x) = x+2 \pmod{x^2}$. Calculamos ahora el inverso de 2x+1 módulo x^2 en $\mathbb{Z}_5[x]$ con el algoritmo extendido de Euclides.

```
(%i4) gcdex(2*x+1,x^2);
                                                   [-2x+1,-1,1]
(\%o4)/R/
(%i4) gcdex(2*x+1,x^2);
                                                  [-2x+1,-1,1]
(\%o4)/R/
   De esta forma, t(x) = 2x + 2 + s(x)x^2 y en consecuencia X = 4x^2 + 4x + 3 + (2x + 2 + s(x)x^2)(x^3 + 1).
Como
(%i6)
        expand(4*x^2+4*x+3+(2*x+2)*(x^3+1));
                                         2x^4 + 2x^3 + 4x^2 + 6x + 5
(\%06)
        rat(%);
(%i7)
                                                 2x^4 + 2x^3 - x^2 + x
(\%07)/R/
   Llegamos a que X = 2x^4 + 2x^3 + 4x^2 + x + s(x)(x^5 + x^2), para cualquier s(x) \in \mathbb{Z}_5[x].
```

3. Ejercicios complementarios

- 1.- Calcula $(2x^3 + 3x^2 + 1)(x^2 + 2x + 3)$ en $\mathbb{Z}_5[x]$.
- 2.- Calcula el cociente y el resto de dividir $2x^4 + 3x^3 + x^2 + 6x + 1$ entre $3x^2 + 1$ en $\mathbb{Z}_7[x]$.
- 3.- Calcula todos los polinomios irreducibles de grado dos en $\mathbb{Z}_2[x]$
- 4.- Demuestra que el polinomio $x^4 + x + 1$ es irreducible en $\mathbb{Z}_2[x]$.
- 5.- Calcula un máximo común divisor de a(x) y b(x) en los siguientes casos:
 - (a) $a(x) = x^4 + 2x^2 + 1$, $b(x) = x^4 1$ en $\mathbb{Q}[x]$.
 - (b) $a(x) = x^4 + 2x^2 + 1$, $b(x) = x^2 + 2$ en $\mathbb{Z}_3[x]$.
- 6.- Calcula las raíces en \mathbb{Z}_5 del polinomio $x^2 + x + 4$.
- 7.- Calcula las raíces en \mathbb{Z} del polinomio $x^4 x^3 + x^2 x 10$.
- 8.- Calcula en $\mathbb{Q}[x]$ el resto de dividir
 - (a) $x^7 + x^2 + 1$ entre x 1,
 - (b) $x^n + 1$ entre x 1.
- 9.- Calcula en $\mathbb{Z}_5[x]$ el resto de dividir $x^n + 2$ entre x + 4.
- 10.- Calcula en $\mathbb{Z}_5[x]$ el resto de dividir $x^{1513} + x^2 + 1$ entre x + 3.
- 11.- Demuestra que el polinomio x^n+1 no tiene raíces múltiples en $\mathbb R$.
- 12.- Determina cuáles de los siguientes polinomios tienen raíces múltiples en \mathbb{Q} .
 - (a) $x^3 3x^2 + 3x 1$,
 - (b) $x^3 + x^2 + 1$,
 - (c) $x^4 + x^3 + x^2 + x + 1$.
- 13.- Factoriza en $\mathbb{Z}_2[x]$ el polinomio $1 + x + x^5$.
 - ¿Cuántos elementos tiene $\mathbb{Z}_2[x]_{1+x+x^5}$?
 - En caso de existir, calcula un divisor no nulo de cero de $\mathbb{Z}_2[x]_{1+x+x^5}$.
 - ¿Es $\mathbb{Z}_2[x]_{1+x+x^5}$ un cuerpo?
- 14.- Factoriza en $\mathbb{Z}_2[x]$ el polinomio $1 + x^4 + x^6$.
 - ¿Cuántos elementos tiene $\mathbb{Z}_2[x]_{1+x^4+x^6}$?
 - En caso de existir, calcula un divisor de cero de $\mathbb{Z}_2[x]_{1+x^4+x^6}$.
 - ¿Es $\mathbb{Z}_2[x]_{1+x^4+x^6}$ un cuerpo?
 - Determina si existe el inverso de x^2 en $\mathbb{Z}_2[x]_{1+x^4+x^6}$, y en caso de existir, calcúlalo.

Capítulo 4

Matrices con coeficientes en un cuerpo

1. Matrices

Sean I = $\{1,2,\ldots,m\}$ y J = $\{1,2,\ldots,n\}$. Una matriz de orden $m\times n$ sobre un cuerpo K es una aplicación

$$A: I \times J \rightarrow K, (i, j) \mapsto a_{ij}.$$

Normalmente a la matriz A la representaremos de la siguiente forma

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix},$$

y a veces simplemente escribiremos $A = (a_{ij})$, si queda claro dónde varían i y j. Diremos que A es una matriz con m filas y n columnas.

Denotaremos por $\mathcal{M}_{m\times n}(K)$ al conjunto de las matrices de orden $m\times n$ sobre K.

■ $\mathcal{M}_{m \times n}(K)$ con la suma coordenada a coordenada tiene estructura de grupo abeliano, esto es, la suma es asociativa, tiene elemento neutro, toda matriz tiene inversa y es conmutativa.

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} & \dots & b_{1n} \\ b_{21} & b_{22} & \dots & b_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{m1} & b_{m2} & \dots & b_{mn} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} + b_{11} & a_{12} + b_{12} & \dots & a_{1n} + b_{1n} \\ a_{21} + b_{21} & a_{22} + b_{22} & \dots & a_{2n} + b_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} + b_{m1} & a_{m2} + b_{m2} & \dots & a_{mn} + b_{mn} \end{pmatrix}.$$

Ejercicio 42: Calcula suma de $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 4 & 2 \end{pmatrix}$ y $\begin{pmatrix} 2 & 3 & 3 \\ 3 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ en $\mathcal{M}_{2\times 3}(\mathbb{Z}_5)$.

Sea $A=(\mathfrak{a}_{ij})\in\mathcal{M}_{m\times n}(K)$ y $B=(\mathfrak{b}_{jk})\in\mathcal{M}_{n\times p}(K)$. Entonces podemos definir el producto de A y B como $AB=C=(c_{ik})\in\mathcal{M}_{m\times p}(K)$ con

$$c_{ik} = a_{i1}b_{1k} + a_{i2}b_{2k} + \cdots + a_{in}b_{nk}$$
.

35

Ejercicio 43: Sean
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 4 & 2 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{2\times 3} \ y \ B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 2 \\ 2 & 0 & 1 & 0 \\ 3 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{3\times 4}.$$
 Calcula AB .

Una matriz de orden $n \times n$ diremos que es una matriz cuadrada de orden n.

• $(\mathcal{M}_{n\times n}(K), +, \cdot)$ es un anillo.

Ejercicio 44: Sean
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$$
 and $B = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}$. Comprueba que $AB \neq BA$.

2. Determinantes

Dada $A = (a_{ij}) \in \mathcal{M}_{n \times n}(K)$, definimos |A|, el determinante de A, recursivamente de la siguiente forma.

- 1) Para n = 1, $|(a_{11})| = a_{11}$ (el determinante de una matriz de orden 1×1 es su único coeficiente).
- 2) Supuesto que sabemos calcular el determinante de matrices de orden n-1, dado $i \in \{1, ..., n\}$,

$$|A| = a_{i1}\alpha_{i1} + \ldots + a_{in}\alpha_{in},$$

donde $\alpha_{ij} = (-1)^{i+j} |A_{ij}|$ se conoce como el adjunto de la entrada a_{ij} , con $A_{ij} \in \mathcal{M}_{(n-1)\times(n-1)}(K)$ la matriz que se obtiene al eliminar la fila i-ésima y la columna j-ésima de A. Esta fórmula se conoce como Desarrollo de Laplace por la fila i del determinante de A, y el resultado no depende de i. Es más, también se puede desarrollar por cualquier columna. Dado j el Desarrollo de Laplace por la columna j es

$$|A| = a_{1i}\alpha_{1i} + \ldots + a_{ni}\alpha_{ni}$$
.

Se puede comprobar fácilmente que

Ejercicio 45: Calcula el determinante de $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 2 & 1 \\ 2 & 2 & 2 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{3\times 3}(\mathbb{Z}_7).$

Ejercicio 46: Calcula el determinante de

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 \\ 2 & 0 & 1 & 1 \\ 3 & 1 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & 1 & 3 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{4\times 4}(\mathbb{Z}_5).$$

Si $A=(\alpha_{ij})\in \mathcal{M}_{m\times n}(K),$ la matriz traspuesta de A es

$$A^{t} = \begin{pmatrix} \alpha_{11} & \alpha_{21} & \dots & \alpha_{n1} \\ \alpha_{12} & \alpha_{22} & \dots & \alpha_{n2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \alpha_{1m} & \alpha_{2m} & \dots & \alpha_{nm} \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{n \times m}(K),$$

esto es, la matriz que se obtiene a partir de A intercambiando filas por columnas.

Propiedades de los determinantes. Sea $A \in \mathcal{M}_{n \times n}(K)$.

- 1) $|A| = |A^t|$.
- 2) Si se intercambian dos filas (o dos columnas) de A se obtiene una nueva matriz cuyo determinante es -|A|.
- 3) Si multiplicamos todos los elementos de una fila (o de una columna) de A por $\alpha \in K$, obtenemos una matriz con determinante $\alpha|A|$.
- 4) Si a una fila de A le sumamos otra fila de A multiplicada por un elemento de K, entonces la nueva matriz tiene el mismo determinante que A (lo mismo ocurre si hacemos esta operación con columnas).

5) Si $B \in \mathcal{M}_{n \times n}(K)$, entonces |AB| = |A||B|.

Ejercicio 47: Calcula el determinante de la matriz

$$\begin{pmatrix} 2 & 3 & 4 & 0 \\ 3 & 1 & 2 & 2 \\ 4 & 3 & 3 & 1 \\ 2 & 3 & 3 & 2 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{4\times 4}(\mathbb{Z}_5).$$

El elemento neutro del producto en $\mathcal{M}_{n\times n}(K)$ es la matriz identidad, que es la matriz que tiene todas sus entradas cero salvo en la diagonal que tiene unos (cero es el elemento neutro de K para la suma, y uno el neutro para el producto). A dicha matriz la denotamos por I_n , o simplemente I cuando n queda claro en el contexto.

Una matriz $A \in \mathcal{M}_{n \times n}(K)$ es regular si tiene inversa para el producto, esto es, si existe B tal que $AB = BA = I_n$. En dicho caso, a la matriz B se le denota por A^{-1} .

La matriz adjunta de A es la matriz formada por los adjuntos de las entradas de A, a saber,

$$\overline{A} = \begin{pmatrix} \alpha_{11} & \alpha_{12} & \dots & \alpha_{1n} \\ \alpha_{21} & \alpha_{22} & \dots & \alpha_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \alpha_{1} & \alpha_{m2} & \dots & \alpha_{nn} \end{pmatrix}.$$

Teorema. Sea $A \in \mathcal{M}_{n \times n}(K)$. Entonces A es regular si y sólo si $|A| \neq 0$. En ese caso

$$A^{-1} = |A|^{-1} \overline{A}^{t}.$$

Ejercicio 48: Calcula la inversa de

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 2 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{3\times 3}(\mathbb{Z}_3).$$

Maxima 26: Vamos a ilustrar algunos ejemplos de operaciones con matrices en maxima.

(%i1) A:matrix([x,y],[z,t]);

$$\begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix}$$

(%i2) B:matrix([a,b],[c,d]);

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$$

Hay que tener cuidado con la operación de producto, pues en maxima dicha operación se hace como en con la suma, entrada a entrada. Para efectuar el producto usamos el punto.

(%i3) A.B;

(%o3)
$$\begin{pmatrix} cy + ax & dy + bx \\ az + ct & bz + dt \end{pmatrix}$$

(%i4) A*B;

$$\begin{pmatrix} ax & by \\ cz & dt \end{pmatrix}$$

Lo mismo ocurre con la exponenciación.

```
(\%i5) A^2;
                                                           \begin{pmatrix} x^2 & y^2 \\ z^2 & t^2 \end{pmatrix}
(\%05)
(\%i6) A^{2};
                                                   \begin{pmatrix} yz + x^2 & xy + ty \\ xz + tz & yz + t^2 \end{pmatrix}
(\%06)
(%i7) determinant(A);
(\%07)
                                                            tx - yz
(%i8) determinant(A.B)=determinant(A)*determinant(B);
(\%08)
                  (cy + ax) (bz + dt) - (dy + bx) (az + ct) = (ad - bc) (tx - yz)
(%i9) expand(%);
                    -a dy z + b cy z + a dtx - b ctx = -a dy z + b cy z + a dtx - b ctx
(\%09)
(%i10) is(%);
(\%010)
                                                               true
(\%i11) A^{-1};
                                                     \begin{pmatrix} -\frac{t}{yz-tx} & \frac{y}{yz-tx} \\ \frac{z}{yz-tx} & -\frac{x}{yz-tx} \end{pmatrix}
(\%011)
(%i12) C:matrix([1,2,3],[4,5,6],[7,8,9]);
                                                          \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{pmatrix}
(\%012)
(%i13) determinant(C);
(\%013)
                                                                 0
```

Para calcular determinantes a veces es más eficiente usar las operaciones que hemos visto anteriormente. Así efectuando operaciones elementales por filas o columnas (intercambio o suma por un factor de otra) podemos llegar a una matriz triangular superior, esto es, una matriz cuyas entradas por debajo de la diagonal son todas cero. A este proceso se le conoce como eliminación de Gauss-Jordan.

```
(%i14) triangularize(C);  \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & -3 & -6 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}
```

El determinante de una matriz de esta forma es trivial, pues sólo se multiplican los valores de la diagonal.

```
Maxima 27: Trabajemos ahora módulo 5.

(%i1) modulus:5$

(%i2) G:matrix([7,20],[16,47])$
```

(%i3)	<pre>H:rat(G);</pre>	
(%o3)/R/		$\begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$
(%i4) (%o4)/	$\frac{\texttt{determinant(H);}}{R/}$	-1
(%i5)	<pre>I:invert(H);</pre>	
(%o5)/R/		$\begin{pmatrix} -2 & 0 \\ 1 & -2 \end{pmatrix}$
(%i6)	H.I;	
(%o6)/R/		$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$

3. Ejercicios complementarios

1.- Calcula el determinante de la matriz

$$\begin{pmatrix}
1 & 2 & 3 & 4 \\
2 & 3 & 4 & 1 \\
3 & 4 & 1 & 2 \\
4 & 1 & 2 & 3
\end{pmatrix}$$

cuyos coeficientes están en \mathbb{Z}_7 .

- 2.- Da un ejemplo de matrices $A, B \in \mathcal{M}_{2\times 2}(\mathbb{Z}_2)$ tales que AB = 0 y $BA \neq 0$.
- 3.- Calcula las inversas de las siguientes matrices

a)
$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 4 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{2\times 2}(\mathbb{Z}_7),$$

b)
$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{3\times 3}(\mathbb{Z}_3)$$

b)
$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{3\times 3}(\mathbb{Z}_3),$$

c) $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 3 & 1 \\ 1 & 2 & 3 & 1 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{4\times 4}(\mathbb{Z}_7).$

4.- Sean
$$A, B \in \mathbb{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$$
 tales que $A + B = \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$ y $A - B = \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$. Calcula $A^2 - B^2$.

5.- ¿Para qué valores de $\mathfrak a$ la matriz

$$\begin{pmatrix} 4 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & \alpha & 2 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{3\times 3}(\mathbb{Z}_5)$$

es regular?

- 6.- Sea A una matriz regular de forma que $A^2 = A$. Demuestra que forzosamente A es la matriz
- 7.- Dada la matriz $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{3\times 3}(\mathbb{R})$. Calcula A^n .
- 8.- Sean las matrices $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ y $B = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 2 \\ 2 & 1 & 2 \\ 4 & 3 & 4 \end{pmatrix}$. Encuentra X tal que AX = B.

Capítulo 5

Espacios vectoriales y aplicaciones lineales

1. Espacios y subespacios

Sea K un cuerpo. Diremos que un conjunto V tiene estructura de espacio vectorial sobre K si

- 1) en V hay una operación + de forma que (V, +) es un grupo abeliano,
- 2) existe una aplicación $K \times V \to V$, $(\mathfrak{a}, \overrightarrow{v}) \mapsto \mathfrak{a} \overrightarrow{v}$ verificando
 - I) $a(\overrightarrow{u} + \overrightarrow{v}) = a\overrightarrow{u} + a\overrightarrow{v}$,
 - II) $(a+b)\overrightarrow{u} = a\overrightarrow{u} + b\overrightarrow{u}$,
 - III) $a(b\overrightarrow{u}) = (ab)\overrightarrow{u}$,
 - IV) $1\overrightarrow{u} = \overrightarrow{u}$.

A los elementos de V los llamamos vectores y a los de K escalares. La aplicación descrita arriba se conoce como producto por escalares.

Ejercicio 49: Probar que si K es un cuerpo, entonces para cualesquiera enteros positivos n y m,

- a) Kⁿ.
- b) $\{a(x) \in K[x] \text{ tales que } gr(a(x)) \leq n\},\$
- c) $\mathcal{M}_{m\times n}(K)$,

son espacios vectoriales sobre K.

Ejercicio 50: Encuentra un espacio vectorial de cardinal 81.

Propiedades que se deducen de la definición.

- 1) $0\overrightarrow{u} = \overrightarrow{0}$ (el elemento neutro de + en V).
- 2) $a\overrightarrow{0} = \overrightarrow{0}$.
- 3) Si $a\overrightarrow{u} = \overrightarrow{0}$, entonces a = 0 o $\overrightarrow{u} = \overrightarrow{0}$.
- $(\underline{a}\overrightarrow{u}) (\underline{a}\overrightarrow{u}) = (-\underline{a})\overrightarrow{u} = \underline{a}(-\overrightarrow{u}).$
- 5) $a(\overrightarrow{u} \overrightarrow{v}) = a\overrightarrow{u} a\overrightarrow{v}$.
- 6) $(a b)\overrightarrow{u} = a\overrightarrow{u} b\overrightarrow{u}$.
- 7) Si $a\overrightarrow{u} = a\overrightarrow{v}$ y $a \neq 0$, entonces $\overrightarrow{u} = \overrightarrow{v}$.
- 8) Si $a\overrightarrow{u} = b\overrightarrow{u}$ y $\overrightarrow{u} \neq \overrightarrow{0}$, entonces a = b.

En adelante V denotará un espacio vectorial sobre un cuerpo K.

Un subconjunto U de V es un subespacio vectorial de V si

- 1) $U \neq \emptyset$,
- 2) si \overrightarrow{u} , $\overrightarrow{v} \in U$, entonces $\overrightarrow{u} \overrightarrow{v} \in U$ (U es un subgrupo de (V, +)),
- 3) si $a \in K$ y $\overrightarrow{u} \in U$, entonces $a\overrightarrow{u} \in U$.

Las dos últimas propiedades se pueden substituir por

2') si \overrightarrow{u} , $\overrightarrow{v} \in U$ y $a, b \in K$, entonces $a\overrightarrow{u} + b\overrightarrow{v} \in U$ (U es cerrado para combinaciones lineales de sus elementos).

41

Ejercicio 51: Demuestra que $\{(x,y,z)\in\mathbb{Q}^3 \text{ tales que } x+y+z=0\}$ es un subespacio vectorial de \mathbb{Q}^3 .

Ejercicio 52: Encuentra todos los elementos de $\{(x,y) \in \mathbb{Z}_3^2 \text{ tales que } x + y = 0\}$.

- lacktriangle Un subespacio vectorial de V es un espacio vectorial sobre K, con la misma suma y producto por escalares.
- La intersección de subespacios vectoriales de V es de nuevo un subespacio vectorial de V.

Sea S un subconjunto no vacío de V. El subespacio vectorial de V generado por S es la intersección de todos los subespacios vectoriales de V que contienen a S. A dicho subespacio lo denotaremos por $\langle S \rangle$.

■ Si
$$S = \{\overrightarrow{u}_1, \dots, \overrightarrow{u}_n\}$$
, entonces $\langle S \rangle = \{a_1 \overrightarrow{u}_1 + \dots + a_n \overrightarrow{u}_n \text{ tales que } a_1, \dots, a_n \in K\}.$

Ejercicio 53: Calcula todos los elementos del subespacio vectorial de \mathbb{Z}_3^3 generado por $\{(1,2,0),(0,1,2)\}$.

Sean U_1, \ldots, U_n subespacios vectoriales de V. El subespacio vectorial suma de U_1, \ldots, U_n es $U_1 + \ldots + U_n = \{\overrightarrow{u}_1 + \cdots + \overrightarrow{u}_n \text{ tales que } \overrightarrow{u}_1 \in U_1, \ldots, \overrightarrow{u}_n \in U_n\}.$

- $\bullet \ U_1+\cdots+U_n=\langle U_1\cup\cdots\cup U_n\rangle.$
- $\bullet \ \mathrm{Si} \ U_1 = \langle S_1 \rangle, \ldots, U_n = \langle S_n \rangle, \ \mathrm{entonces} \ U_1 + \cdots + U_n = \langle S_1 \cup \cdots \cup S_n \rangle.$

Sean U y W subespacios vectoriales de V. Decimos que V es suma directa de U y W, y lo denotamos por $V = U \oplus W$, si todo vector $\overrightarrow{v} \in V$ se puede expresar de forma única como $\overrightarrow{v} = \overrightarrow{u} + \overrightarrow{w}$, con $\overrightarrow{u} \in U$ and $\overrightarrow{w} \in W$. En dicho caso, diremos que los subespacios vectoriales U y W son complementarios.

• $V = U \oplus W$ si, y sólo si, V = U + W y $U \cap W = \{\overrightarrow{0}\}.$

Ejercicio 54: Sean $U = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 \text{ tales que } x + y = 0\}$ y $W = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 \text{ tales que } x - y = 0\}$. Demuestra que $\mathbb{R}^2 = U \oplus W$.

Maxima 28:

El conjunto K^n con K un cuerpo y n un entero positivo es un espacio vectorial. Para el caso n=3, el producto por escalares está definido así.

(%i1)
$$a*[x,y,z];$$

$$[a x, a y, a z]$$

Y la suma de vectores se hace componente a componente.

(
$$\%$$
i2) [x_1,y_2,z_3]+[x_2,y_2,z_2];

$$(\%02)$$
 $[x_2 + x_1, 2y_2, z_3 + z_2]$

Veamos que el conjunto de vectores de la forma (x, y, 0), con $x, y \in K$, es un subespacio de K^3 .

(%i3)
$$a*[x_1,y_1,0]+b*[x_2,y_2,0];$$

$$(\%03)$$
 [b x_2 + a x_1, b y_2 + a y_1, 0]

Lo mismo ocurre con los de la forma (x, x, x).

(%i4)
$$a*[x,x,x]+b*[x,x,x];$$

2. BASES 43

 $(\% \circ 4)$ [b x + a x, b x + a x, b x + a x]

2. Bases

Un conjunto de vectores $S \subseteq V$ es linealmente dependiente si existen n un entero positivo, $\{\overrightarrow{v}_1,\ldots,\overrightarrow{v}_n\}\subseteq S$ y $(a_1,\ldots,a_n)\in K^n\setminus\{(0,\ldots,0)\}$ tales que $a_1\overrightarrow{v}_1+\cdots+a_n\overrightarrow{v}_n=\overrightarrow{0}$. En caso contrario, decimos que S es un conjunto de vectores linealmente independientes.

Ejercicio 55: Demuestra que los vectores $(1,1,0),(0,1,1),(1,0,1) \in \mathbb{R}^3$ son linealmente independientes.

- S es un conjunto de vectores linealmente dependientes si y sólo si existe $\overrightarrow{v} \in S$ tal que $\overrightarrow{v} \in (S \setminus \{\overrightarrow{v}\})$.
- Si $\overrightarrow{0}$ ∈ S, entonces S es un conjunto de vectores linealmente dependientes.
- Si S es un conjunto de vectores linealmente dependientes, entonces para todo $\overrightarrow{v} \in V$, $S \cup \{\overrightarrow{v}\}$ también es un conjunto de vectores linealmente dependientes.
- Si S, $\sharp S \geq 2$, es un conjunto de vectores linealmente independientes, entonces para todo $v \in S$ S \ $\{\overrightarrow{v}\}$ también es un conjunto de vectores linealmente independientes.

Maxima 29:

Veamos si $\{(1,2),(0,1)\}$ es un conjunto de vectores linealmente independientes en \mathbb{Q}^2 .

(%i1) solve(
$$x*[1,2]+y*[0,1],[x,y]$$
);

$$[[x = 0, y = 0]]$$

Ahora probamos con $\{(1,2,3),(2,4,6)\}$ en \mathbb{Q}^3 , y vemos que son dependientes.

(
$$\%$$
i2) solve(x*[1,2,3]+y*[2,4,6],[x,y]);

solve: dependent equations eliminated: (2 3)

(
$$\%$$
o2)
$$[[x = -2 \% r6, y = \% r1]]$$

Una base de V es un subconjunto S de vectores linealmente independientes de V tal que $V = \langle S \rangle$.

■ Si B = $\{\overrightarrow{v}_1, \dots, \overrightarrow{v}_n\}$ es una base de V, entonces para todo vector $\overrightarrow{v} \in V$, existen $a_1, \dots, a_n \in K$ únicos tales que $\overrightarrow{v} = a_1 \overrightarrow{v}_1 + \dots + a_n \overrightarrow{v}_n$.

A la n-upla (a_1, \ldots, a_n) se le llama coordenadas del vector $\overrightarrow{\nu}$ respecto de la base B.

Ejercicio 56: Demuestra que $B = \{(1,2), (1,3)\}$ es una base de \mathbb{Z}_5^2 . Calcula las coordenadas del vector (2,4) respecto de dicha base.

Teorema de la base. Todo espacio vectorial distinto de $\{\overrightarrow{0}\}$ tiene al menos una base. Además todas sus bases tienen el mismo cardinal.

Al cardinal de una base de V lo denotamos por $\dim(V)$, y nos referiremos a él como la dimensión de V.

Ejercicio 57: Prueba que $\dim(K^n) = n$, $\dim(\mathcal{M}_{m \times n}(K)) = nm$ y $\dim(\{a(x) \in K[x] \text{ tales que } gr(a(x)) \le n\}) = n + 1$.

2. BASES 44

Teorema de ampliación a base. Si $\dim(V) = n$ y $\{\overrightarrow{\nu}_1, \ldots, \overrightarrow{\nu}_m\}$ es un conjunto de vectores linealmente independientes de V, entonces $m \leq n$. Además existen $\overrightarrow{\nu}_{m+1}, \ldots, \overrightarrow{\nu}_n \in V$, de forma que $\{\overrightarrow{\nu}_1, \ldots, \overrightarrow{\nu}_m, \overrightarrow{\nu}_{m+1}, \ldots, \overrightarrow{\nu}_n\}$ es una base de V.

Ejercicio 58: Amplia $\{(1,1,1)\}$ una base de \mathbb{R}^3 .

■ Si $\dim(V) = n$, entonces cualquier conjunto de vectores de V linealmente independientes de cardinal n es una base de V.

Ejercicio 59: Prueba que $\{(1,2,1),(1,1,1),(1,0,0)\}$ es una base de \mathbb{Z}_3^3 .

Ejercicio 60: Calcula una base del subespacio vectorial de \mathbb{R}^3 generado por

$$\{(1,2,1),(2,4,2),(1,3,2),(2,5,3)\}.$$

{}]

(%i1) C:matrix([1,2,3],[1,1,1],[3,2,1]);

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 1 & 1 \\ 3 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

Como las operaciones elementales por filas en la matriz C no alteran los sistemas de generadores, (%i2) triangularize(C);

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

nos dice que $\{(1,2,3),(0,-1,-2)\}$ es una base de U.

Maxima 31: Veamos que $B = \{(1,1,1), (1,2,1), (0,0,2)\}$ es una base de \mathbb{Z}_5^3 , calculemos las coordenadas de (2,3,4) respecto de esa base.

```
(%i1) modulus:5$
(%i2) solve(x*[1,1,1]+y*[1,2,1]+z*[0,0,2],[x,y,z]);
(%o2) [[x = 0, y = 0, z = 0]]
```

[[x=0,y=0,z=0]] Al ser tres generadores linealmente independientes en \mathbb{Z}_5^3 , el conjunto dado es una base.

(%i3) solve(x*[1,1,1]+y*[1,2,1]+z*[0,0,2]-[2,3,4],[x,y,z]); (%o3)
$$[[x = 1, y = 1, z = 1]]$$

Maxima 32: Sean U y W los subespacios vectoriales de \mathbb{Z}_5^3 generados por $\{(1,1,1),(1,2,1)\}$ y $\{(1,2,3),(0,0,2)\}$, respectivamente. ¿Es $\mathbb{Z}_5^3=U+W$?

```
(%i1) modulus:5$
(%i2) D:matrix([1,1,1],[1,2,1],[1,2,3],[0,0,2]);

(%o2) \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}
```

(%i3) triangularize(D);

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Así, una base para U + W es $\{(1, 1, 1), (0, 1, 0), (0, 0, 2)\}$, por lo que $U + W = \mathbb{Z}_5^3$.

Maxima 33: Sea U el subespacio vectorial de \mathbb{Q}^3 generado por $\{(1,1,1)(2,1,3),(4,3,5)\}$, calculemos un complementario de U.

Primero buscamos una base para U, aplicando operaciones elementales al sistema de generadores que nos dan.

- (%i1) modulus:false\$
- (%i2) E:matrix([1,1,1],[2,1,3],[4,3,5])\$
- (%i3) triangularize(E);

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Ahora probamos a añadir un vector que sea independiente con los dos anteriores.

- (%i4) F:matrix([1,1,1],[0,-1,1],[1,0,0])\$
- (%i5) triangularize(F);

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$$

De esta forma la recta generada por (1,0,0) es un complemento de U en \mathbb{Q}^3 .

Maxima 34: Veamos ahora la dimensión del subespacio de \mathbb{Z}_7^4 generado por

$$\{(2,4,3,4),(4,1,6,1),(3,3,3,3),(5,0,6,0)\}.$$

- (%i1) modulus:7\$
- (%i2) G:matrix([2,4,3,4],[4,1,6,1],[3,3,3,3],[5,0,6,0])\$
- (%i3) triangularize(G);

$$\begin{pmatrix} -2 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & -2 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Luego la dimensión es dos, al tener dos filas no nulas en su forma reducida.

3. Ecuaciones del cambio de base

Sean $B = \{\overrightarrow{v}_1, \dots, \overrightarrow{v}_n\}$ y $B' = \{\overrightarrow{v}_1', \dots, \overrightarrow{v}_n'\}$ dos bases de V. Sea $\overrightarrow{x} \in V$. Entonces existen $x_1, \dots, x_n, x_1', \dots, x_n' \in K$ tales que $\overrightarrow{x} = x_1 \overrightarrow{v}_1 + \dots + x_n \overrightarrow{v}_n$ y $\overrightarrow{x} = x_1' \overrightarrow{v}_1' + \dots + x_n' \overrightarrow{v}_n'$. Queremos ver qué relación hay entre las coordenadas de \overrightarrow{x} respecto de B y de B'. Para ello utilizaremos las coordenadas de los vectores de B respecto de B'. Supongamos que

$$\overrightarrow{v}_{1} = a_{11} \overrightarrow{v}_{1}' + \dots + a_{1n} \overrightarrow{v}_{n}',$$

$$\vdots$$

$$\overrightarrow{v}_{n} = a_{n1} \overrightarrow{v}_{1}' + \dots + a_{nn} \overrightarrow{v}_{n}'.$$

Entonces

$$\overrightarrow{x} = x_1 \overrightarrow{v}_1 + \dots + x_n \overrightarrow{v}_n = x_1 (a_{11} \overrightarrow{v}_1' + \dots + a_{1n} \overrightarrow{v}_n') + \dots + x_n (a_{n1} \overrightarrow{v}_1' + \dots + a_{nn} \overrightarrow{v}_n')$$

$$= (x_1 a_{11} + \dots + x_n a_{n1}) \overrightarrow{v}_1' + \dots + (x_1 a_{1n} + \dots + x_n a_{nn}) \overrightarrow{v}_n' = x_1' \overrightarrow{v}_1' + \dots + x_n' \overrightarrow{v}_n'.$$

Por tanto

$$\begin{cases} x_1' = x_1 a_{11} + \dots + x_n a_{n1} \\ \vdots \\ x_n' = x_1 a_{1n} + \dots + x_n a_{nn} \end{cases},$$

que se conocen como las ecuaciones de cambio de base de B a B'. Éstas se pueden también expresar en forma matricial

$$(x'_1 \dots x'_n) = (x_1 \dots x_n) \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}.$$

A la matriz $A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$ se le llama matriz de cambio de base de B a B'. Esta matriz es

siempre regular y su inversa, A^{-1} es justamente la matriz de cambio de base de B' a B.

Ejercicio 61: Sean $B = \{(1,1,0), (1,2,1), (1,1,2)\}$ y $B' = \{(1,1,0), (1,0,1), (0,1,1)\}$ dos bases de \mathbb{Z}_5^3 . Calcula las ecuaciones de cambio de base de B a B'.

Maxima 35: Supongamos que K es \mathbb{Z}_5 y $V = \mathbb{Z}_5^2$.

(%i1) modulus:5;

Elegimos dos bases, $B = \{\overrightarrow{v}_1, \overrightarrow{v}_2\}$ y $B' = \{\overrightarrow{u}_1, \overrightarrow{u}_2\}$.

$$(\% \circ 2)$$
 [1,2]

$$(\% \circ 3)$$
 [0,3]

(%i4) u1:[1,1];u2:[2,0];

$$(\% 04)$$
 [1, 1]

$$(\%05)$$
 [2,0]

Calculamos las coordenadas de $\overrightarrow{\mathfrak{u}}_1$ y $\overrightarrow{\mathfrak{u}}_2$ respecto de B.

$$(\%66)$$
 $[[a11 = 1, a12 = -2]]$

$$[[a21 = 2, a22 = 2]]$$

Así la matriz de cambio de base de B' a B es la siguiente.

(%i8) A:
$$matrix([1,-2],[2,2]);$$

$$\begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 2 & 2 \end{pmatrix}$$

El vector $\overrightarrow{u}_1 + \overrightarrow{u}_2$ tiene coordenadas (1,1) en B'. Veamos cuáles son sus coordenadas en B.

(%i9) [1,1].A;

$$(\%09)$$
 (3 0)

Comprobamos el resultado.

$$(\%i10)$$
 u1+u2=3*v1;

$$[3,1] = [3,6]$$

 $(\%i11) \mod(\%,5);$

$$[3,1] = [3,1]$$

La matriz de cambio de base de B a B' es la inversa de A.

 $(\%i12) A^{-}(-1);$

$$\begin{pmatrix} 2 & 2 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}$$

Maxima 36: Dadas las bases de \mathbb{Q}^3 , B = {(1,2,3), (0,3,1), (0,0,4)} y B' = {(1,1,1), (0,2,3), (0,0,7)}, veamos cuál es la matriz de cambio de base de B a B' y la de B' a B.

```
(%i1)
         modulus:false$
(%i2)
         solve(x*[1,1,1]+y*[0,2,3]+z*[0,0,7]-[1,2,3],[x,y,z]);
                                                    [[x = 1, y = \frac{1}{2}, z = \frac{1}{14}]]
(\%02)
         solve(x*[1,1,1]+y*[0,2,3]+z*[0,0,7]-[0,3,1],[x,y,z]);
(%i3)
                                                    [[x = 0, y = \frac{3}{2}, z = -\frac{1}{2}]]
(\%03)
         solve(x*[1,1,1]+y*[0,2,3]+z*[0,0,7]-[0,0,4],[x,y,z]);
(\%i4)
(\%o4)
                                                     [[x = 0, y = 0, z = \frac{4}{7}]]
(%i5)
          [x,y,z],%o2;
                                                             [1,\frac{1}{2},\frac{1}{14}]
(\%05)
(%i6)
          [x,y,z],%o3;
                                                            [0,\frac{3}{2},-\frac{1}{2}]
(\%06)
(%i7)
          [x,y,z],%o4;
                                                             [0, 0, \frac{4}{7}]
(\%07)
   La matriz de cambio de base de B a B' es
```

(%i8) H:matrix(%o5,%o6,%o7);

$$\begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{2} & \frac{1}{14} \\ 0 & \frac{3}{2} & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & \frac{4}{7} \end{pmatrix}$$

y la de B' a B es

$$\begin{pmatrix} 1 & -\frac{1}{3} & -\frac{5}{12} \\ 0 & \frac{2}{3} & \frac{7}{12} \\ 0 & 0 & \frac{7}{4} \end{pmatrix}$$

Si las coordenadas de un vector respecto de la base B son (1,1,1), sus coordenadas respecto de B' son

(%i10) [1,1,1].H;
(%o10) (1 2
$$\frac{1}{7}$$
)

4. Ecuaciones paramétricas de un subespacio vectorial

Supongamos que $\dim(V) = n$ y que U es un subespacio vectorial de V de dimensión r. Sea $B = \{\overrightarrow{v}_1, \dots, \overrightarrow{v}_n\}$ una base de V, y $B_U = \{\overrightarrow{u}_1, \dots, \overrightarrow{u}_r\}$ una base de U. Supongamos que

$$\overrightarrow{u}_1 = a_{11} \overrightarrow{v}_1 + \dots + a_{1n} \overrightarrow{v}_n,$$

$$\vdots$$

$$\overrightarrow{u}_r = a_{r1} \overrightarrow{v}_1 + \dots + a_{rn} \overrightarrow{v}_n.$$

Sea $\overrightarrow{x} = x_1 \overrightarrow{v}_1 + \dots + x_n \overrightarrow{v}_n$ un vector de V. Veamos qué tienen que verificar las coordenadas (x_1, \dots, x_n) para que $\overrightarrow{x} \in U$.

El vector $\overrightarrow{x} \in U$ si y sólo si existen $\lambda_1, \ldots, \lambda_r \in K$ tales que $\overrightarrow{x} = \lambda_1 \overrightarrow{u}_1 + \cdots + \lambda_r \overrightarrow{u}_r$, y esto equivale a que

$$\overrightarrow{x} = \lambda_1(\alpha_{11} \overrightarrow{v}_1 + \dots + \alpha_{1n} \overrightarrow{v}_n) + \dots + \lambda_r(\alpha_{r1} \overrightarrow{v}_1 + \dots + \alpha_{rn} \overrightarrow{v}_n)$$

$$= (\lambda_1 \alpha_{11} + \dots + \lambda_r \alpha_{r1}) \overrightarrow{v}_1 + \dots + (\lambda_1 \alpha_{1n} + \dots + \lambda_r \alpha_{rn}) \overrightarrow{v}_n.$$

Como las coordenadas son únicas,

$$\left. \begin{array}{l} x_1 = \lambda_1 \alpha_{11} + \cdots + \lambda_r \alpha_{r1} \\ \vdots \\ x_n = \lambda_1 \alpha_{1n} + \cdots + \lambda_r \alpha_{rn} \end{array} \right\}.$$

Estas ecuaciones son las ecuaciones paramétricas de U respecto de la base B.

Ejercicio 62: Dada la base $B = \{(1,1,0), (1,0,1), (0,1,1) \text{ de } \mathbb{Q}^3, \text{ y } U \text{ el subespacio vectorial de } \mathbb{Q}^3 \text{ generado por } \{(1,2,1), (1,3,2), (2,5,3)\}, \text{ calcula las ecuaciones paramétricas de } U \text{ respecto de la base } B.$

Maxima 37: Sea U el subespacio de \mathbb{Z}_7^3 generado por $\{(2,3,4),(2,4,4),(4,6,1)\}$, calculamos a continuación las ecuaciones paramétricas de U respecto de la base $B = \{(1,2,3),(0,3,4)(0,0,6)\}$.

Primero encontramos una base para U, y lo hacemos con el comando triangularize.

- (%i1) modulus:7\$
- (%i2) K:matrix([2,3,4],[2,4,4],[4,6,1])\$
- (%i3) triangularize(K);

$$\begin{pmatrix} 2 & 3 & -3 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Por tanto, U tiene como base $\{(2,3,-3),(0,2,0)\}$. Encontremos pues las coordenadas de sus elementos respecto de la base B.

(%i4) solve(x*[1,2,3]+y*[0,3,4]+z*[0,0,6]-[2,3,-3],[x,y,z]);
(%o4)
$$[[x = 2, y = 2, z = 3]]$$
(%i5) solve(x*[1,2,3]+y*[0,3,4]+z*[0,0,6]-[0,2,0], [x,y,z]);
(%o5)
$$[[x = 0, y = 3, z = -2]]$$

Así un elemento de coordenadas (x, y, z) respecto de la base B estará en U si y sólo si (x, y, z) = $\lambda(2,2,3) + \mu(0,3,5)$ para algún $\lambda, \mu \in \mathbb{Z}_7$. Las ecuaciones paramétricas son

$$\begin{cases} x = 2\lambda, \\ y = 2\lambda + 3\mu, \\ z = 3\lambda + 5\mu. \end{cases}$$

Aplicaciones lineales

En lo que queda de capítulo suponemos que V y V' son dos espacios vectoriales sobre el mismo cuerpo K.

Una aplicación $f: V \to V'$ es lineal (o un homomorfismo) si

- 1) para todo \overrightarrow{u} , $\overrightarrow{v} \in V$, $f(\overrightarrow{u} + \overrightarrow{v}) = f(\overrightarrow{u}) + f(\overrightarrow{v})$, 2) para todo $a \in K$ y $\overrightarrow{v} \in V$, $f(a\overrightarrow{v}) = af(\overrightarrow{v})$.
- - $f(\overrightarrow{0}) = \overrightarrow{0}$ (el primer $\overrightarrow{0}$ es de V y el segundo de V'). $f(-\overrightarrow{v}) = -f(\overrightarrow{v})$.

 - El núcleo de f, $N(f) = \{\overrightarrow{v} \in V \text{ tales que } f(\overrightarrow{v}) = \overrightarrow{0}\}$, es un subespacio vectorial de V.
 - \blacksquare La imagen de f, Im(f), es un subespacio vectorial de V'.

Una aplicación lineal es un

- 1) monomorfismo si es invectiva,
- 2) epimorfismo si es sobreyectiva,
- 3) isomorfismo si es biyectiva.
 - Si f es un isomorfismo, también lo es f^{-1} .
 - f es un monomorfismo si y sólo si $N(f) = \{\overrightarrow{0}\}.$
 - Si $V = \langle \{\overrightarrow{v}_1, \dots, \overrightarrow{v}_n\} \rangle$, entonces $Im(f) = \langle \{f(\overrightarrow{v}_1), \dots, f(\overrightarrow{v}_n)\} \rangle$.
 - Si f es un monomorfismo y $\{\overrightarrow{v}_1, \dots, \overrightarrow{v}_n\}$ son linealmente independientes, entonces $\{f(\overrightarrow{v}_1), \dots, f(\overrightarrow{v}_n)\}$ también son linealmente independientes.

Ejercicio 63: Demuestra que $f: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^2$, f(x, y, z) = (x + y, x + z) es una aplicación lineal. Calcula $N(f) \vee Im(f)$. Es f un isomorfismo?

Ejercicio 64: Sea $f: \mathbb{Z}_7^2 \to \mathbb{Z}_7^3$, $(x,y) \mapsto (x,y,x+y)$. Calcula una base de Im(f). Es f un epimorfismo?

Teorema: Las aplicaciones lineales vienen determinadas por la imagen de una base. Sea $B = \{\overrightarrow{v}_1, \dots, \overrightarrow{v}_n\}$ una base de $V, y \{\overrightarrow{v}_1', \dots, \overrightarrow{v}_n'\} \subseteq V'$. Entonces existe una única aplicación lineal $f: V \to V'$ verificando que $f(\overrightarrow{v}_1) = \overrightarrow{v}_1', \dots, f(\overrightarrow{v}_n) = \overrightarrow{v}_n'$. Además, $\{\overrightarrow{v}_1', \dots, \overrightarrow{v}_n'\}$ es una base de V' si y sólo si f es un isomorfismo.

Los espacios vectoriales V y V' diremos que son isomorfos si existe un isomorfismo $f: V \to V'$.

• V y V' son isomorfos si y sólo si $\dim(V) = \dim(V')$.

Ejercicio 65: Sea U el subespacio vectorial de \mathbb{Z}_5^3 generado por $\{(1,2,3),(0,1,2),(1,3,0)\}$. Calcula el cardinal de U.

Maxima 38: Sea $f : \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^4$ definida por f(x, y, z) = (x + y, x + z, 2x + y + z, y - z). Para calcular su núcleo usamos:

(%i1) solve([x+y=0,x+z=0,2*x+y+z=0,y-z=0],[x,y,z]);

solve: dependentequationseliminated: (34)

$$[[x = -\%r1, y = \%r1, z = \%r1]]$$

Así $N(f) = \{(-\alpha, \alpha, \alpha) \mid \alpha \in \mathbb{R}\}$, que tiene como base a $\{(-1, 1, 1)\}$. Para calcular una base de la imagen, sabiendo que $\{f(1, 0, 0), f(0, 1, 0), f(0, 0, 1)\}$ es un sistema de generadores, hacemos lo siguiente.

- (%i2) f(x,y,z) := [x+y,x+z,2*x+y+z,y-z]\$
- (%i3) A:matrix(f(1,0,0),f(0,1,0),f(0,0,1))\$
- (%i4) triangularize(A);

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & -1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Por tanto, una base de Im(f) es $\{(1, 1, 2, 0), (0, -1, -1, 1)\}$.

6. Ecuaciones de una aplicación lineal

Sea $f: V \to V'$ una aplicación lineal, $y = \{\overrightarrow{v}_1, \dots, \overrightarrow{v}_n\}$ $y = \{\overrightarrow{v}_1', \dots, \overrightarrow{v}_m'\}$ bases de V V', respectivamente. Sean $\overrightarrow{x} = x_1 \overrightarrow{v}_1 + \dots + x_n \overrightarrow{v}_n$ $y = x_1' \overrightarrow{v}_1' + \dots + x_m' \overrightarrow{v}_m \in V'$. Queremos estudiar la relación que existe entre las coordenadas de \overrightarrow{x} $y = x_1' \overrightarrow{v}_1' + \dots + x_m' \overrightarrow{v}_m \in V'$.

Supongamos que

$$f(\overrightarrow{v}_{1}) = a_{11} \overrightarrow{v}_{1}' + \dots + a_{1m} \overrightarrow{v}_{m}',$$

$$\vdots$$

$$f(\overrightarrow{v}_{n}) = a_{n1} \overrightarrow{v}_{1}' + \dots + a_{nm} \overrightarrow{v}_{m}'.$$

Entonces

$$\begin{split} f(\overrightarrow{x}) &= f(x_1 \overrightarrow{\nu}_1 + \dots + x_n \overrightarrow{\nu}_n) = x_1 f(\overrightarrow{\nu}_1) + \dots + x_n f(\overrightarrow{\nu}_n) \\ &= x_1 (\alpha_{11} \overrightarrow{\nu}_1' + \dots + \alpha_{1m} \overrightarrow{\nu}_m') + \dots + x_n (\alpha_{n1} \overrightarrow{\nu}_1' + \dots + \alpha_{nm} \overrightarrow{\nu}_m') \\ &= (x_1 \alpha_{11} + \dots + x_n \alpha_{n1}) \overrightarrow{\nu}_1' + \dots + (x_1 \alpha_{1m} + \dots + x_n \alpha_{nm}) \overrightarrow{\nu}_m'. \end{split}$$

Así

$$\left. \begin{array}{l} x_1' = \alpha_{11}x_1 + \cdots + \alpha_{n1}x_n \\ \vdots \\ x_m' = \alpha_{1m}x_1 + \cdots + \alpha_{nm}x_n \end{array} \right\}$$

que se conocen como ecuaciones de la aplicación lineal respecto de las bases B y B'.

Estas ecuaciones se pueden expresar de forma matricial como

$$(x'_1 \dots x'_m) = (x_1 \dots x_n) \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nm} \end{pmatrix}.$$

La matriz $A = \begin{pmatrix} \alpha_{11} & \dots & \alpha_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \alpha_{n1} & \dots & \alpha_{nm} \end{pmatrix}$ es la matriz asociada a la aplicación lineal f respecto de las bases $B \ y \ B'$.

• f es un isomorfismo si y sólo si A es regular.

Ejercicio 66: Sea $f: \mathbb{Q}^2 \to \mathbb{Q}^3$, la aplicación lineal definida por f(x,y) = (x, x+y, x-y). Calcula las ecuaciones de f respecto de las bases $\{(1,1),(1,2)\}$ de \mathbb{Q}^2 y $\{(1,1,0),(1,0,1),(0,1,1)\}$ de \mathbb{Q}^3 .

Ejercicio 67: Sea $f: \mathbb{Z}_7^2 \to \mathbb{Z}_7^3$ una aplicación lineal tal que f(1,2) = (2,3,1) y f(2,5) = (3,4,2). Calcula la expresión general f(x,y).

Ejercicio 68: Encuentra la matriz asociada a la base $\{(1,0,0),(0,1,0),(0,0,1)\}$ de una aplicación lineal $f: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$ que verifica que $(1,0,0) \in N(f)$ y $Im(f) = \langle \{(2,3,1),(3,3,2)\} \rangle$.

Maxima 39: Calculemos la expresión matricial de la aplicacion lineal del ejemplo anterior respecto de las bases $B = \{(1,1,0),(1,0,1),(0,1,1)\}$ y $B' = \{(1,1,1,1),(0,1,1,1),(0,0,1,1),(0,0,0,1)\}$. Podemos por ejemplo calcular las coordenadas de las imágenes por f de los elementos de B respecto de B'.

```
(%i1)
        f(x,y,z) := [x+y,x+z,2*x+y+z,y-z]$
        solve(x*[1,1,1,1]+y*[0,1,1,1]+z*[0,0,1,1]+t*[0,0,0,1]-
(\%i2)
        f(1,1,0),[x,y,z,t]);
                                          [[x = 2, y = -1, z = 2, t = -2]]
(\%02)
        solve(x*[1,1,1,1]+y*[0,1,1,1]+z*[0,0,1,1]+t*[0,0,0,1]-
(%i3)
        f(1,0,1),[x,y,z,t]);
                                            [[x = 1, u = 1, z = 1, t = 3]]
(\%03)
        solve(x*[1,1,1,1]+y*[0,1,1,1]+z*[0,0,1,1]+t*[0,0,0,1]-
(\%i4)
        f(0,1,1),[x,y,z,t]);
                                           [[x = 1, y = 0, z = 1, t = -2]]
(\%04)
(\%i5)
        C: matrix([2,-1,2,-2],[1,1,1,-4],[1,0,1,-2])
                                               \begin{pmatrix} 2 & -1 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & 1 & -4 \\ 1 & 0 & 1 & -2 \end{pmatrix}
(\%05)
```

Por tanto la expresión matricial es (x', y', z', t') = (x, y, z)C.

Maxima 40: Tomamos una base $B = \{\overrightarrow{v}_1, \overrightarrow{v}_2, \overrightarrow{v}_3\}$ en \mathbb{Q}^3 .

(%i1) v1:[1,2,1];v2:[1,1,0];v3:[0,0,3];

$$(\%01)$$
 [1, 2, 1]

$$(\%03)$$
 [0,0,3]

Y las imágenes de esos vectores respecto de la base usual $\{(1,0),(0,1)\}$ en \mathbb{Q}^2 .

```
(%i4) fv1:[1,1];fv2:[2,1];fv3:[1,2];
```

$$(\%04)$$
 [1,1]

$$(\% \circ 5)$$
 [2, 1]

$$(\%06)$$
 [1,2]

La matriz de f asociada a dichas bases es:

(%i7) A:matrix(fv1,fv2,fv3);

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$$

Si queremos calcular la imagen de un elemento con coordenadas (x, y, z) respecto de B, sólo tenemos que multiplicar esas coordenadas por A.

(
$$\%$$
i8) [x,y,z].A;

$$(\%08)$$
 $(z+2y+x 2z+y+x)$

Así f(x, y, z) = (x + 2y + z, x + y + 2z), donde (x, y, z) son coordenadas respecto de B.

Si lo que queremos es la expresión de f(x,y,z), con (x,y,z) coordenadas respecto de la base usual $\{(1,0,0),(0,1,0),(0,0,1)\}$, lo que hacemos es calcular primero el cambio de base de B a la base usual, y luego lo multiplicamos por A, obteniendo así la expresión matricial respecto de las bases usuales.

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

(%i10) B^^-1;

$$\begin{pmatrix} -1 & 2 & \frac{1}{3} \\ 1 & -1 & -\frac{1}{3} \\ 0 & 0 & \frac{1}{3} \end{pmatrix}$$

(%i11) AA:%.A;

$$\begin{pmatrix} \frac{10}{3} & \frac{5}{3} \\ -\frac{4}{3} & -\frac{2}{3} \\ \frac{1}{3} & \frac{2}{3} \end{pmatrix}$$

Veamos que el resultado es el deseado (\overrightarrow{v}_i lo definimos en función de la base usual).

(%i12) v1.AA; v2.AA; v2.AA

$$(\%012)$$
 (1 1)

$$(\%014)$$
 (1 2)

Por tanto las coordenadas de f(x, y, z) respecto de la base usual de \mathbb{Q}^2 , con (x, y, z) coordenadas en la base usual de \mathbb{Q}^3 , la podemos calcular como sigue.

$$(\%i17) [x,y,z].AA;$$

(%o17)
$$\left(\frac{z}{3} - \frac{4y}{3} + \frac{10x}{3} \quad \frac{2z}{3} - \frac{2y}{3} + \frac{5x}{3}\right)$$

Maxima 41: Calculemos la expresión de una aplicación lineal $g: \mathbb{Z}_5^3 \to \mathbb{Z}_5^2$ tal que g(1,1,1)=(2,0), g(1,2,1)=(1,1) y g(0,0,2)=(3,3).

- (%i1) modulus:5\$
- (%i2) D:matrix([1,1,1],[1,2,1],[0,0,2])\$
- (%i3) E:invert(D)\$
- (%i4) F:rat(E);

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & 2 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$$

Tenemos así las coordenadas de los vectores (1,0,0), (0,1,0) y (0,0,1) respecto de la base $\{(1,1,1),(1,2,1),(0,0,2)\}$.

(%i5) G:matrix([2,0],[1,1],[3,3])\$

Y sus imágenes por q se calculan multiplicando por G.

$$(\%06)/R/$$
 $\begin{pmatrix} -1 & 0 \\ -1 & 1 \\ -1 & -1 \end{pmatrix}$

Por tanto g(x, y, z) = (4x + 4y + 4z, y + 4z). Comprobemos si hemos hecho bien los cálculos.

7. Espacio vectorial cociente

Sea U un subespacio vectorial de V. Definimos en V la siguiente relación de equivalencia: \overrightarrow{x} R \overrightarrow{y} si \overrightarrow{x} - \overrightarrow{y} \in U. Denotamos por $\frac{V}{U}$ al conjunto cociente $\frac{V}{R}$.

- El conjunto $\frac{V}{U}$ es un espacio vectorial con las operaciones $[\overrightarrow{x}] + [\overrightarrow{y}] = [\overrightarrow{x} + \overrightarrow{y}]$ y $k[\overrightarrow{x}] = [k\overrightarrow{x}]$. A dicho espacio vectorial se le conoce como espacio vectorial cociente de V sobre U.
- Si $\{\overrightarrow{u}_1, \ldots, \overrightarrow{u}_m\}$ es una base de U y la ampliamos a una base de $V, \{\overrightarrow{u}_1, \ldots, \overrightarrow{u}_m, \overrightarrow{u}_{m+1}, \ldots, \overrightarrow{u}_n\}$, entonces $\{[\overrightarrow{u}_{m+1}], \ldots, [\overrightarrow{u}_n]\}$ es una base de $\frac{V}{U}$. Así

$$\dim\left(\frac{V}{U}\right) = \dim(V) - \dim(U).$$

Primer teorema de isomorfía. Si $f: V \to V'$ es una aplicación lineal, entonces los espacios vectoriales $\frac{V}{N(f)}$ e Im(f) son isomorfos (el isomorfismo viene dado por $[\overrightarrow{\nu}] \mapsto f(\nu)$).

 $\quad \bullet \ \dim(V) = \dim(\mathrm{N}(\mathsf{f})) + \dim(\mathrm{Im}(\mathsf{f})).$

Ejercicio 69: Sea $f : \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^2$ definida por f(x, y, z) = (2x + y, 3x + z). Encuentra una base de N(f).

Segundo teorema de isomorfía. Si U_1 y U_2 son subespacios de V, entonces los espacios vectoriales $\frac{U_2}{U_1\cap U_2}$ y $\frac{U_1+U_2}{U_1}$ son isomorfos.

 $\bullet \ \dim(U_1) + \dim(U_2) = \dim(U_1 + U_2) + \dim(U_1 \cap U_2).$

Ejercicio 70: Dados los subespacios vectoriales de \mathbb{Z}_5^3 , $U = \langle \{(1,1,2),(1,2,3)\} \rangle$ y $W = \langle \{(1,0,0),(2,1,3)\} \rangle$, calcula la dimensión de $U \cap W$.

Ejercicio 71: Sea U el subespacio vectorial de \mathbb{Q}^3 generado por $\{(1,2,1)\}$. Calcula un complementario de U.

Maxima 42: Sea U el subespacio vectorial de \mathbb{Q}^4 generado por $\{(1,1,1,1),(1,2,3,4),(1,0,-1,-2)\}$, calculemos una base del espacio cociente \mathbb{Q}^4/\mathbb{U} .

```
(%i1) A:matrix([1,1,1,1],[1,2,3,4],[1,0,-1,-2])$
```

(%i2) triangularize(A);

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & -2 \\ 0 & 2 & 4 & 6 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Una base de U es $\{(1,0,-1,-2),(0,2,4,6)\}$. Ahora la ampliamos a una base de \mathbb{Q}^4 .

(%i3) B:matrix([1,0,-1,-2],[0,2,4,6],[0,0,1,0],[0,0,0,1])\$

(%i4) determinant(B);

(%04) 2

Una base del cociente es $\{[(0,0,1,0)],[(0,0,0,1)]\}$.

Maxima 43: Sea $f: \mathbb{Q}^4 \to \mathbb{Q}^3$ definida por

(%i1)
$$f(x,y,z,t) := [x+y+z,x+z+t,y-t]$$
\$
Como

(%i2) triangularize(matrix(f(1,0,0,0),f(0,1,0,0),f(0,0,1,0),f(0,0,0,1)));

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

deducimos que la imagen de f tiene dimensión 2. Por el primer teorema de isomorfía, su núcleo debería también tener dimensión dos. Comprobémoslo:

```
(%i3) solve(f(x,y,z,t),[x,y,z,t]);
solve: dependentequationseliminated:(1)
(%o3) [[x = -\%r3 - \%r2, y = \%r2, z = \%r3, t = \%r2]]
```

Maxima 44: Sean U y W los subespacios de \mathbb{Z}_7^4 generados por $\{(1,0,1,0),(1,2,1,2),(1,5,1,5)\}$ y $\{(2,3,4,0),(1,5,2,0),(2,3,2,3)\}$, respectivamente. Veamos cuál es la dimensión de U \cap W. Un sistema de generadores para U+W es $\{(1,0,1,0),(1,2,1,2),(1,5,1,5),(2,3,4,0),(1,5,2,0),(2,3,2,3)\}$.

(%i1) modulus:7\$

Las dimensiones de U y W son dos, ya que

```
(%i2) triangularize(matrix([1,0,1,0],[1,2,1,2],[1,5,1,5]));

(%o2) \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}
y

(%i3) triangularize(matrix([2,3,4,0],[1,5,2,0],[2,3,2,3]));

(%o3) \begin{pmatrix} 2 & 3 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}
Por último,

(%i4) triangularize(matrix([1,0,1,0],[1,2,1,2],[1,5,1,5],[2,3,4,0],[1,5,2,0],[2,3,2,3]));

(%o4) \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & -3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}
(%o4)
```

Esto nos dice que la dimensión de U+W es 3. Por el Segundo Teorema de Isomorfía, deducimos que la dimensión de $U\cap W$ es 1.

- 1.- Sea $U = \{(x, y, z) \in \mathbb{Q}^3 \mid x + y + z = 1\}$. ¿Es U un subespacio vectorial de \mathbb{Q}^3 ?
- 2.- Dados U y W los subespacios de \mathbb{Z}_5^3 generados respectivamete por $\{(2,3,1),(3,4,2)\}$ y $\{(1,1,1)\}$. Calcula una base de U + W.
- 3.- Sea U el subespacio vectorial de \mathbb{Z}_7^4 generado por $\{(2,3,1,4),(1,1,1,1),(0,1,6,2)\}$. Calcula un complementario de U.
- 4.- Encuentra las coordenadas de (2,3,1) respecto de la base $B=\{(1,1,1),(0,1,1),(0,0,1)\}$ de \mathbb{Z}_5^3 .
- 5.- Demuestra que $B = \{(1, 1, 1), (1, 2, 2), (1, 1, 2)\}$ es una base de \mathbb{Q}^3 .
- 6.- Dadas las bases $B = \{(1,1,1), (1,2,2), (1,1,2)\}$ y $B' = \{(1,1,1), (0,1,1), (0,0,1)\}$ de \mathbb{Q}^3 . Determina las ecuaciones de cambio de base de B a B'.
- 7.- Sea U el subespacio vectorial de \mathbb{Z}_5^3 generado por $\{(1,2,3),(2,2,1),(4,2,1)\}$. Calcula sus ecuaciones paramétricas respecto de la base $B = \{(1,1,1),(0,1,1),(0,0,1)\}$.
- 8.- Dada la aplicación $f: \mathbb{Z}_7^3 \to \mathbb{Z}_7^4$, definida por f(x, y, z) = (x+y, x+z, 2x+y+z, x+6z). Calcula una base del núcleo y de la imagen de f.
- 9.- Encuentra una expresión de f(x, y, z) para la aplicación lineal $f: \mathbb{Z}^3 \to \mathbb{Z}^4$ de forma que (1, 1, 1) esté en su núcleo y su imagen esté generada por $\{(1, 2, 3, 4)\}$.
- 10.- Dada la aplicación lineal $f: \mathbf{Q}^3 \to \mathbf{Q}^4$, definida por f(x,y,z) = (x+y,x+z,2x+y+z,x-z). Calcula su expresión matricial respecto de las bases $B = \{(1,1,0),(1,0,1),(0,1,1)\}$ y $B' = \{(1,1,1),(0,1,1,1),(0,0,1,1),(0,0,0,1)\}$.
- 11.- Sea $U = \langle (2,3,4), (3,2,1) \rangle \subseteq \mathbb{Z}_5^3$. Calcula una base del espacio vectorial cociente \mathbb{Z}_5^3/U .
- 12.- Encuentra la dimensión de $\langle (1,1,1), (2,1,1) \rangle \cap \langle (0,0,2), (3,1,3) \rangle \subseteq \mathbb{Z}_7^3$

Capítulo 6

Sistemas de ecuaciones lineales

1. Rango de una matriz

$$\operatorname{Sea} A = \begin{pmatrix} \alpha_{11} & \dots & \alpha_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \alpha_{m1} & \dots & \alpha_{mn} \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{m \times n}(K). \text{ El rango por filas de la matriz } A \text{ es la dimensión del }$$

subespacio vectorial de K^n generado por sus filas, a saber, $\{(a_{11}, \ldots, a_{1n}), \ldots, (a_{m1}, \ldots, a_{mn})\}$. El rango por columnas de A es la dimensión del subespacio vectorial de K^m generado por las columnas de A.

Ejercicio 72: Calcula el rango por filas y por columnas de la matriz $\begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 2 & 3 & 1 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{2\times 3}(\mathbb{Z}_5).$

Teorema. El rango por filas de A coincide con el rango por columnas de A. A dicha cantidad la llamaremos simplemente rango de A y la denotaremos por rango(A).

Teorema (rango y determinantes). El rango de una matriz es el máximo de los órdenes de sus submatrices cuadradas regulares.

Ejercicio 73: Calcula el rango de la matriz

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 3 & 1 \\ 4 & 5 & 5 & 1 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{3\times 4}(\mathcal{R}).$$

Maxima 45: El rango de una matriz también se puede calcular contando las filas no nulas de su forma triangular reducida asociada.

$$\begin{pmatrix}
0 & 1 & 2 & 3 \\
4 & 5 & 6 & 7 \\
8 & 9 & 10 & 11
\end{pmatrix}$$

(%i2) rank(A);

(%o2)

(%i3) echelon(A);

$$\begin{pmatrix} 1 & \frac{5}{4} & \frac{3}{2} & \frac{7}{4} \\ 0 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

(%i4) triangularize(A);

$$\begin{pmatrix} 4 & 5 & 6 & 7 \\ 0 & 4 & 8 & 12 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

2. Resolución de sistemas de ecuaciones lineales

Un sistema de ecuaciones lineales con $\mathfrak n$ incógnitas sobre un cuerpo K es una expresión de la forma

$$\left. \begin{array}{c} a_{11}x_1 + \cdots + a_{1n}x_n = b_1 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + \cdots + a_{mn}x_n = b_m \end{array} \right\}.$$

Los elementos $a_{ij} \in K$ son los coeficientes del sistema, los $b_i \in K$ son los términos independientes, y las x_i son las incógnitas. Una solución es una n-upla $(s_1, \ldots, s_n) \in K^n$ tal que $x_1 = s_1, \ldots, x_n = s_n$ verifica las igualdades del sistema.

Las m igualdades del sistema anterior se pueden expresar como una única igualdad entre matrices,

$$\begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix},$$

a la que llamaremos expresión matricial del sistema. A dichas matrices se les llama matriz de coeficientes, matriz incógnita, y matriz de términos independientes.

La matriz ampliada del sistema es

$$\begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ \vdots & \ddots & & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} & b_m \end{pmatrix}.$$

Normalmente denotaremos a esta matriz por (A|B).

Si un sistema tiene solución diremos que es compatible, y en caso contrario incompatible. Si tiene una única solución, es un sistema compatible determinado, y si tiene más de una solución decimos que es un sistema compatible indeterminado.

Dos sistemas de ecuaciones lineales sobre un cuerpo y con igual número de incógnitas son equivalentes si tienen las mismas soluciones.

Proposición (operaciones elementales).

- 1) Si intercambiamos de posición dos ecuaciones de un sistema, obtenemos un sistema equivalente.
- 2) Si multiplicamos una ecuación por un escalar no nulo, obtenemos un sistema equivalente.
- 3) Si a una ecuación le sumamos otra multiplicada por un escalar, también obtenemos un sistema equivalente al original.

Ejercicio 74: Resuelve el siguiente sistema de ecuaciones con coeficientes en \mathbb{Z}_5 .

$$\left. \begin{array}{l} x_1 + x_2 + x_3 + x_4 = 1 \\ 2x_1 + 3x_2 + x_3 + x_4 = 2 \\ 4x_1 + 3x_2 + x_3 + 2x_4 = 0 \\ x_1 + x_2 + 2x_3 + 3x_4 = 2 \end{array} \right\}.$$

Teorema de Rouché-Frobenius. Sea AX = B la expresión matricial de un sistema de ecuaciones lineales con n incógnitas.

- 1) El sistema es compatible si y sólo si rango(A) = rango(A|B).
- 2) El sistema es compatible determinado si y sólo si rango(A) = rango(A|B) = n.

Maxima 46: Vamos a estudiar el siguiente sistema de ecuaciones con coeficientes en \mathbb{Z}_5 .

$$\begin{cases} x+y+z=3\\ 3x+y+2z=1\\ x+4y=0 \end{cases}.$$

El sistema es compatible indeterminado.

Maxima 47: Estudiemos ahora el siguiente sistema con coeficientes en \mathbb{Z}_7 en función del parametro \mathfrak{a} .

$$\begin{cases} x + y + z = a \\ 2x + ay + z = 1 \\ 3x + 3y + az = 2 \end{cases}.$$

```
(%i1) modulus:7$
```

(%i2) D:matrix([1,1,1],[2,a,1],[3,3,a])\$

(%i3) determinant(D);

(%03) $a^2 - 5a + 6$

(%i4) factor(a^2-5*a+6);

(%04) (a-3) (a-2)

Así, si $\alpha \notin \{2,3\}$, la matriz de coeficientes tiene rango máximo y el sistema es compatible determinado.

Estudiemos por separado los casos a = 2 y a = 3.

```
(%i5)
          E:subst(2,a,D);
                                                               \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & 1 \\ 3 & 3 & 2 \end{pmatrix}
(\%05)
(\%i6)
          rank(E);
                                                                    2
(\%06)
          F:addcol(E,[2,1,2])$
(\%i7)
(%i8)
          rank(F);
(\%08)
                                                                    3
    Luego para a = 2, el sistema es incompatible.
          G:subst(3,a,D)$
(%i9)
(%i11) rank(G);
(%o11)
                                                                      2
```

Para a = 3 obtenemos un sistema compatible indeterminado.

Ejercicio 75: Estudia el siguiente sistema de ecuaciones con coeficientes en \mathbb{Z}_5 .

$$\begin{cases}
 2x + 4y + 4z = 1 \\
 3x + y + 2z = 2 \\
 4y + z = 3
 \end{cases}.$$

Ejercicio 76: Estudia los siguientes sistemas con coeficientes en \mathbb{R} en función de los parámetros \mathfrak{a} y \mathfrak{b} .

1)

$$\left. \begin{array}{l} ax + y + z = 1 \\ x + y + z = 2 \end{array} \right\},\,$$

2)

$$\begin{cases} ax + y + z = 1 \\ x + y + z = b \\ ax + by + z = 1 \end{cases},$$

3)

$$\begin{cases} ax + y + z = 1 \\ x - y + z = 1 \end{cases},$$

4)

$$\begin{cases} ax + y + z = 1 \\ x + 2y + az = 2 \end{cases}.$$

Maxima 48: El comando linsolve en máxima puede ser utilizado para resolver sistemas lineales de ecuaciones.

(%i1) linsolve([2*x+y+z=2,x-y-2*2=0],[x,y,z]);

(%o1)
$$[x = -\frac{\%r1 - 6}{3}, y = -\frac{\%r1 + 6}{3}, z = \%r1]$$

Como vemos, las soluciones dependen de un parámetro, que aquí se denomina %r1. El rango de la matriz de coeficientes es 2 como vemos a continuación, y es el máximo posible (sólo hay dos filas), por lo que coincide con el de la matriz ampliada. El sistema es compatible indeterminado.

Fórmula de Cramer. Un sistema es de Cramer si su matriz de coeficientes es cuadrada y regular. Si AX = B es la expresión matricial de un sistema de Cramer, entonces el sistema es compatible determinado y su única solución es

$$|A|^{-1}(|M_1|,\ldots,|M_n|),$$

donde M_i es la matriz que se obtiene a partir de A cambiando la columna i-ésima por B.

Ejercicio 77: Prueba que el siguiente sistema de ecuaciones con coeficientes en \mathbb{R} es un sistema de Cramer, y encuentra sus soluciones usando la fórmula de Cramer.

$$x + y + z = 1$$

$$x - y + z = 0$$

$$x + y - z = 2$$

3. Ecuaciones cartesianas o implícitas de un subespacio vectorial

Sea U un subespacio vectorial de V. Sea $B = \{\overrightarrow{v}_1, \ldots, \overrightarrow{v}_n\}$ una base de V, y $B_U = \{\overrightarrow{u}_1, \ldots, \overrightarrow{u}_r\}$ una base de U. Supongamos que

$$\overrightarrow{u}_1 = a_{11} \overrightarrow{v}_1 + \dots + a_{1n} \overrightarrow{v}_n,$$

$$\vdots$$

$$\overrightarrow{u}_r = a_{r1} \overrightarrow{v}_1 + \dots + a_{rn} \overrightarrow{v}_n.$$

Sea $\overrightarrow{x} = x_1 \overrightarrow{v}_1 + \dots + x_n \overrightarrow{v}_n$ un vector de V. Recordemos que el vector $\overrightarrow{x} \in U$ si y sólo si existen $\lambda_1, \dots, \lambda_r \in K$ tales que

$$x_1 = \lambda_1 a_{11} + \dots + \lambda_r a_{r1}$$

$$\vdots$$

$$x_n = \lambda_1 a_{1n} + \dots + \lambda_r a_{rn}$$

Luego $\overrightarrow{x} \in U$ si y sólo si el sistema con incógnitas $\lambda_1, \dots \lambda_r$

$$\begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{r1} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1n} & \dots & a_{rn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \vdots \\ \lambda_r \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

tiene solución. Y sabemos que equivale a rango $\begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{r1} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1n} & \dots & a_{rn} \end{pmatrix} = \operatorname{rango} \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{r1} & x_1 \\ \vdots & \ddots & & \vdots \\ a_{1n} & \dots & a_{rn} & x_n \end{pmatrix}$.

Esto ocurre cuando unos cuantos determinantes valen cero, proporcionándonos así una sistema de ecuaciones de la forma

$$\left.\begin{array}{c} b_{11}x_1+\cdots+b_{1n}x_n=0\\ &\vdots\\ b_{k1}x_1+\cdots+b_{kn}x_n=0 \end{array}\right\},$$

a las que llamaremos ecuaciones cartesianas de U respecto de la base B de V.

• Si k es el número de ecuaciones cartesianas independientes que describen a U, entonces $k + \dim(U) = \dim(V)$.

Ejercicio 78: Dada la base $B = \{(1,1,0), (1,0,1), (0,1,1)\}$, calcula las ecuaciones cartesianas respecto de la base B del subespacio vectorial de \mathbb{R}^3 generado por $\{(1,2,1)\}$.

Ejercicio 79: Calcula las ecuaciones cartesianas del subespacio vectorial $\langle \{(1,2,3,1),(1,1,1,1),(3,5,7,3)\} \rangle \subseteq \mathbb{Q}^4$.

Ejercicio 80: Consideremos los subespacios vectoriales de \mathbb{R}^4 , $E_1 = \langle \{(1,1,1,1), (1,-1,1,-1)\} \rangle$ y $E_2 = \langle \{(1,2,0,2), (1,2,1,2), (3,1,3,1)\} \rangle$.

- a) Calcula una base de $E_1 + E_2$.
- b) Calcula las ecuaciones cartesianas de $E_1 + E_2$.
- c) Calcula las ecuaciones cartesianas de $E_1 \cap E_2$.
- d) Calcula una base de $E_1 \cap E_2$.

Ejercicio 81: Dada la aplicación lineal $f: \mathbb{Z}_5^4 \to \mathbb{Z}_5^3$ definida por f(x, y, z, t) = (x+y, x+z, 2x+y+z), calcula una base para su núcleo.

Maxima 49: Calculemos las ecuaciones cartesianas de $U = \langle \{(1,1,2),(1,-1,0)\} \rangle \subseteq \mathbb{Q}^3$. Sus ecuaciones paramétricas respecto de la base usual son

$$x = \lambda + \mu$$

 $y = \lambda - \mu$
 $z = 2\lambda$.

La matriz ampliada de este sistema con incógnitas en los parámetros λ y μ es

(%i1) A:matrix([1,1,x],[1,-1,y],[2,0,z]);

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & x \\ 1 & -1 & y \\ 2 & 0 & z \end{pmatrix}$$

Como su rango debe ser dos, su determinante es cero.

(%i2) determinant(A);

$$(\%02)$$
 $-2z+2y+2x$

Así la ecuación cartesiana de U es x + y - z = 0.

Esta ecuación también la podemos encontrar haciendo operaciones elementales por filas en A. Primero extraemos la matriz de coeficientes. Para ello eliminamos la última columna de A.

(%i3) C:submatrix(A,3);

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}$$

Para guardar traza de la operaciones elementales que hacemos en C para obtener su forma triangular reducida, le añadimos al final la matriz identidad.

(%i4) M:addcol(C,ident(3));

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Ahora triangularizamos y nos quedamos con las últimas columnas, que forman una matriz regular con las operaciones elementales para que C alcance su forma reducida for filas.

(%i5) triangularize(M);

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & -2 & 0 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & -2 & -2 & 2 \end{pmatrix}$$

(%i6) P:submatrix(%,1,2);

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & -1 \\ -2 & -2 & 2 \end{pmatrix}$$

Aplicamos estas operaciones por filas a la matriz inicial y obtenemos en las últimas filas las ecuaciones (en esta caso sólo en la última, pues hay una).

(%i7) P.A;

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & z \\ 0 & -2 & 2y - z \\ 0 & 0 & 2z - 2y - 2x \end{pmatrix}$$

Si vemos U dentro de \mathbb{Z}_2^3 , al ser (1,1,2)=(1,-1,0)=(1,1,0), tenemos que las ecuaciones paramétricas ahora son

$$\begin{cases} x = \lambda \\ y = \lambda \\ z = 0 \end{cases}$$
.

Así la matriz ampliada de este sistema es

$$\begin{pmatrix} 1 & x \\ 1 & y \\ 0 & z \end{pmatrix},$$

por lo que una de las ecuaciones, z=0, ya la tenemos. Al ser la dimensión de U uno, necesitamos una ecuación más, que viene de imponer que el determinante de $\begin{pmatrix} 1 & x \\ 1 & y \end{pmatrix}$ es cero (el rango de la matriz ampliada es uno), obteniendo x-y=0.

Podemos también utilizar operaciones elementales por filas para llegar a la mismas ecuaciones. En este caso no vamos a utilizar triangularize, pues se ve claramente qué operación tenemos que hacer.

$$\begin{pmatrix} 1 & x \\ 1 & y \\ 0 & z \end{pmatrix}$$

(%i5) rowop(A,2,1,1);

$$\begin{pmatrix} 1 & x \\ 0 & y - x \\ 0 & z \end{pmatrix}$$

Obtenemos también que las ecuaciones de U son

$$\left. \begin{array}{l} x + y = 0 \\ z = 0 \end{array} \right\}.$$

Maxima 50:

Sea U el subespacio de \mathbb{R}^4 generado por $\{(1,1,1,1),(1,2,3,1),(1,0,-1,1)\}$. Calculmemos sus ecuaciones cartesianas respecto de la base $B = \{(1,1,1,1),(0,1,1,1),(0,0,1,1),(0,0,0,1)\}$.

```
(%i1) modulus:false$
```

(%i2) A:matrix([1,1,1,1],[1,2,3,1],[1,0,-1,1])\$

(%i3) triangularize(A);

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 2 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

 $\{(1,0,-1,1),(0,2,4,0)\}$ es una base de U. Calculamos ahora las coodenadas de estos vectores respecto de la base B.

(%i4) solve(x*[1,1,1,1]+y*[0,1,1,1]+z*[0,0,1,1] +t*[0,0,0,1]-[1,0,-1,1], [x,y,z,t]); (%o4)
$$[[x=1,y=-1,z=-1,t=2]]$$

(%o5)
$$[[x = 0, y = 2, z = 2, t = -4]]$$

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 & 2 \\ 0 & 2 & 2 & -4 \\ x & y & z & t \end{pmatrix}$$

Al exigir que la matriz J tenga rango 2 obtenemos que los siguientes determinantes deben de valer cero.

(%i7) determinant(matrix([1,-1,-1],[0,2,2],[x,y,z])); (%o7)
$$2z-2y$$

(esto lo podíamos haber obtenido con determinant(submatrix(J,4));)

(%i8) determinant(matrix([1,-1,2],[0,2,-4],[x,y,t]));
(%o8)
$$4u + 2t$$

Las ecuaciones cartesianas de U respecto de B son

$$z - y = 0 y + t = 0$$
 \}.

Maxima 51:

Sean $U = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{Z}_5^4 \mid x + y + z + t = 0, x + 2t = 0\}$ y $W = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{Z}_5^4 \mid 4y + 4z + t = 0, x + 4y = 0\}$. Calculemos una base de la intersección.

- (%i1) modulus:5\$
- (%i2) M:matrix([1,1,1,1],[1,0,0,2],[0,4,4,1],[1,4,0,0])\$
- (%i3) nullspace(M);

$$(\%03) \operatorname{span}\left(\begin{pmatrix} -2\\ -2\\ -2\\ 1 \end{pmatrix}\right)$$

Una base es de la intersección es $\{(3,3,3,1)\}$.

```
Maxima 52:
```

Sea $f: \mathbb{Q}^4 \to \mathbb{Q}^3$, f(x, y, z, t) = (x + y, z + t, x + y + z + t). Calculemos una base de N(f).

- (%i1) modulus:false4
- N:matrix([1,1,0,0],[0,0,1,1],[1,1,1,1])\$ (%i2)
- (%i3) nullspace(N);

(%o3)
$$\operatorname{span}\left(\begin{pmatrix} -1\\1\\0\\0\end{pmatrix},\begin{pmatrix} 0\\1\\-1\end{pmatrix}\right)$$
 Por tanto una base de N(f) es $\{(-1,1,0,0),(0,0,1,-1)\}$.

66

4. Ejercicios complementarios

1.- Calcula el rango de la matriz

$$\begin{pmatrix} 2 & 3 & 4 & 1 \\ 1 & 5 & 2 & 4 \\ 6 & 2 & 5 & 3 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{3\times 4}(\mathbb{Z}_7).$$

2.- Estudia el siguiente sistema de ecuaciones con coeficientes en \mathbb{Z}_5

$$\begin{cases}
 x + y + z = 3 \\
 3x + y + 2z = 1 \\
 x + 4y = 0
 \end{cases}$$

3.- Estudia el siguiente sistema de ecuaciones con coeficientes en \mathbb{Z}_7 y que depende del parámetro $\mathfrak{a},$

$$x + y + z = a$$

 $2x + ay + z = 1$
 $3x + 3y + az = 2$.

4.- Estudia el siguiente sistema con coeficientes en \mathbb{Z}_5 y dependiendo de los parámetros \mathfrak{a} y \mathfrak{b} :

$$\begin{cases} ax + y + z = b \\ bx + y + az = a \end{cases}.$$

5.- Prueba que el sistema

$$\begin{cases} x + 2y + 3z = 1 \\ 2x + 3y + z = 0 \\ x + 2y + 4z = 2 \end{cases}$$
.

con coeficientes en \mathbb{Z}_7 es un sistema de Cramer. Encuentra sus soluciones utilizando la fórmula de Cramer.

- 6.- Calcula una base de $U = \{(x, y, z) \in \mathbb{Z}_5^3 \mid 2x + 3y + z = 0, x + 4y + 3z = 0\}.$
- 7.- Sea U el espacio de \mathbb{Q}^4 generado por $\{(1,1,1,1),(1,2,1,1),(0,-1,0,0)\}$. Calcula sus ecuaciones cartesianas (respecto de la base usual).
- 8.- Sean U y W los subespacios vectoriales de \mathbb{Z}_7^3 generados por $\{(1,0,2),(0,2,3)\}$ y $\{(2,3,4),(2,4,1)\}$, respectivamente. Calcula una base de $U \cap W$ y determina cuántos elementos hay en $U \cap W$.
- 9.- Sean

$$U = \left\{ (x,y,z,t) \in \mathbb{R}^4 \text{ t.q. } \begin{array}{l} x+y+z+t=0 \\ x-y-z+t=0 \end{array} \right\} \text{ y } W = \left\{ (x,y,z,t) \in \mathbb{R}^4 \text{ t. q. } \begin{array}{l} 2x+y+z+t=0 \\ 2x+y-z+t=0 \end{array} \right\}.$$
 Calcula una base de $U+W$.

Capítulo 7

Diagonalización de matrices

1. Matrices diagonalizables

Una matriz diagonal es una matriz cuadrada que tiene todas sus entradas nulas, salvo eventualmente las de la diagonal. Una matriz cuadrada A es diagonalizable si existen una matriz diagonal D y una matriz regular P tales que $A = PDP^{-1}$.

La diagonalización de matrices es útil para el cálculo de potencias grandes de una matriz, ya que

$$A^{r} = (PDP^{-1})^{r} = PDP^{-1}PDP^{-1} : -1 : PDP^{-1} = PD^{r}P^{-1}.$$

En adelante, A representará una matriz cuadrada de orden $n \times n$ sobre un cuerpo K.

Un elemento $\lambda \in K$ es un valor propio de A si existe $x \in K^n \setminus \{(0, ..., 0)\}$ tal que $Ax = \lambda x$. En tal caso diremos que x es un vector propio asociado al valor propio λ .

Teorema de caracterización de los valores propios. Un elemento $\lambda \in K$ es un valor propio de A si y sólo si $|A - \lambda I_n| = 0$.

Así los valores propios de A son las raíces del polinomio $|A - \lambda I_n| \in K[\lambda]$, que se conoce como polinomio característico de A, y lo denotaremos por $\mathfrak{p}_A(\lambda)$. Nótese que $\operatorname{gr}(\mathfrak{p}_A(\lambda) = \mathfrak{n}$.

Ejercicio 82: Calcula el polinomio característico y los valores propios de $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{2\times 2}(\mathbb{R}).$

Propiedades.

- 1) Si A es una matriz triangular, entonces sus valores propios son los valores de la diagonal.
- 2) Los valores propios de A y A^t coinciden.
- 3) |A| = 0 si y sólo si 0 es un valor propio de A.
- 4) Si A es regular y λ es un valor propio de A, entonces λ^{-1} lo es de A^{-1} .
 - \blacksquare Si λ es un valor propio de A, entonces

$$V(\lambda) = \{x \in K^{\mathfrak{n}} \text{ tales que } (A - \lambda I_{\mathfrak{n}}) x = 0\},$$

(en este caso $0 = (0, ..., 0) \in K^n$) es un subespacio vectorial de K^n . Dicho subespacio la llamamos subespacio vectorial propio asociado al valor propio λ .

Ejercicio 83: Encuentra los subespacios propios asociados a los valores propios de $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{2\times 2}(\mathbb{R}).$

Sean $\lambda_1, \ldots, \lambda_k$ los valores propios de la matriz A. A la multiplicidad de la raíz λ_i de $P_A(\lambda)$ la llamaremos multiplicidad algebraica de λ_i , mientras que la dimensión de $V(\lambda_i)$ es la multiplicidad geométrica de λ_i .

Ejercicio 84: Calcula las multiplicidades algebraicas y geométricas de los valores propios de $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{2\times 2}(\mathbb{R}).$

■ La multiplicidad geométrica de un valor propio es menor o igual que su multiplicidad algebraica.

Criterio de diagonalización. A es diagonalizable si, y sólo si, la suma de las multiplicidades algebraicas de los valores propios de A es $\mathfrak n$ y además para todo valor propio las multiplicidades algebraica y geométrica coinciden.

ullet Toda matriz cuadrada y simétrica con coeficientes en $\mathbb R$ es diagonalizable.

2. Método para diagonalizar una matriz

- 1) Calculamos $p_A(\lambda)$, sus raíces $\lambda_1, \ldots, \lambda_k$ y sus multiplicidades algebraicas, m_1, \ldots, m_k .
- 2) Si $m_1 + \cdots + m_k \neq n$, A no es diagonalizable.
- 3) En caso contrario, para cada λ_i , calculamos el subespacio propio $V(\lambda_i)$ y su dimensión. Si dicha dimensión no coincide con m_i para algún i, entonces A no es diagonalizable.
- 4) Llegado este paso, la matriz A es diagonalizable y D es la matriz que tiene en la diagonal m_1 entradas λ_1 , m_2 entradas λ_2 , y así hasta m_k entradas λ_k . La matriz de paso P se construye colocando en las primeras m_1 columnas una base de $V(\lambda_1)$, a continuación en las siguientes m_2 columnas una base de $V(\lambda_2)$, y así hasta que colocamos en las últimas m_k columnas una base de $V(\lambda_k)$.

Ejercicio 85: Diagonaliza la matriz $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{2\times 2}(\mathbb{R}).$

Ejercicio 86: Diagonaliza la matriz

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ -15 & -4 & 3 \\ -35 & -14 & 9 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{3\times 3}(\mathbb{R}).$$

Ejercicio 87: Demuestra que $\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ con coeficientes reales no es diagonalizable.

Maxima 53: Sea

$$\begin{pmatrix} -1 & 3 & 3 \\ 0 & 2 & 0 \\ 3 & -3 & -1 \end{pmatrix}$$

El comando eigenvectors nos proporciona toda la información para saber si es diagonalizable. (%i2) eigenvectors(A);

$$(\%02) \qquad [[[-4,2],[1,2]],[[1,0,-1]],[1,0,1],[0,1,-1]]]]$$

La salida nos dice que los valores propios son -4 y 2, con multiplicidades 1 y 2, respectivamente. Además nos da bases para V(-4), $\{(1,0,-1)\}$ y V(2), $\{(1,0,1),(0,1,-1)\}$. Como las multiplicidades algebraicas y geométricas coinciden, y suman 3, A es diagonalizable.

La matriz de paso se calcula poniendo dichas bases una a continuación de la otra en columnas.

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

Comprobamos que efectivamente están bien hechos los cálculos:

$$\begin{pmatrix} -4 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

Podríamos también haber hecho los cálculos paso a paso, calculando primero el polinomio característico de A.

(%i5) charpoly(
$$A,x$$
);

$$(\%05)$$
 $(-x-1)^2 (2-x) - 9 (2-x)$

Para ver los valores propios, lo factorizamos.

$$-(x-2)^2 (x+4)$$

Y para calcular una base de por ejemplo V(2) utilizamos nullspace.

(%o7)
$$\operatorname{span}\left(\begin{pmatrix} -3\\ -3\\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0\\ 3\\ -3 \end{pmatrix}\right)$$

Maxima 54:

Veamos para qué valores de a la siguiente matriz es diagonalizable.

(%i1) A:
$$matrix([0,1,1],[1,0,-1],[0,0,a]);$$

$$(\%01) \quad \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & a \end{pmatrix}$$

Calculamos su polinomio característico:

(
$$\%$$
i2) charpoly(A,x);

$$(\%02)$$
 $(a-x) x^2 + x - a$

$$(\%03) - (x-1)(x+1)(x-a)$$

Por lo que si $a \notin \{-1, 1\}$, la matriz es diagonalizable.

(%i4) eigenvectors(A);

$$(\%04)$$
 [[[a, 1, -1], [1, 1, 1]], [[[1, -1, a + 1]], [[1, 1, 0]], [[1, -1, 0]]]]

Veamos qué ocurre para a = 1.

$$(\%05) \quad \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

(%i6) eigenvectors(B);

$$(\%06)$$
 [[[-1, 1], [1, 2]], [[[1, -1, 0]], [[1, 0, 1], [0, 1, -1]]]]

Podemos observar que en este caso la matriz también es diagonalizable.

Por último, para a = -1, tenemos:

(%i7) C:subst(-1,a,A);

$$(\%07) \quad \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$$(\%08)$$
 [[[1,-1],[1,2]],[[[1,1,0]],[[1,-1,0]]]]

lo que nos dice que en este caso la matriz no es diagonalizable, pues la multiplicidad algebraica del valor propio 2 es mayor que la geométrica.

3. Ejercicios complementarios

1.- Para las siguientes matrices con coeficientes en $\mathbb R$ calcula sus valores propios y los subespacios propios correspondientes:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$C = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 0 & 0 \\ 2 & 2 & 2 & -1 \end{pmatrix}$$

$$D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & -2 & -2 \\ 0 & 0 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

2.- Dada la matriz

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 3 & -3 & 5 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_3(K).$$

- a) Estudia si A es diagonalizable en los casos $K = \mathbb{Z}_2, \mathbb{Z}_3, \mathbb{Z}_5$, calculando la matriz de paso cuando sea diagonalizable.
- b) Calcula, en los casos en que sea diagonalizable, A²²⁷.
- 3.- Dada la matriz

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 3 & -3 & 3 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_3(K).$$

Estudia si A es diagonalizable en los casos $K = \mathbb{Q}, \mathbb{R}, \mathbb{Z}_5$.

4.- Estudia para qué valores de los parámetros a y b es diagonalizable la matriz

$$A = \begin{pmatrix} 1 & a & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 3 & 4 \\ 0 & 0 & 2 & b \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

con coeficientes en \mathbb{R} .

Capítulo 8

Combinatoria

La combinatoria es la técnica de saber cuántos elementos tiene un conjunto sin necesidad de contarlos uno a uno.

1. Principio de inclusión-exclusión para dos conjuntos

Si A_1 y A_2 son dos conjuntos, entonces $\#(A_1 \cup A_2) = \#A_1 + \#A_2 - \#(A_1 \cap A_2)$.

Maxima 55: Vamos a determinar, cuantos números entre 1 y 100 son, bien divisibles por 2, bien divisibles por 3.

Sean A_1 y A_2 los números que son múltiplos de 2 y 3 respectivamente. A_1 tiene cincuenta elementos (desde $2 \cdot 1$ hasta $2 \cdot 50$), mientras que A_3 tiene 33 (desde $3 \cdot 1$ hasta $3 \cdot 33$). Por otra parte, $A_1 \cap A_2$ son los múltiplos de 6, luego tiene 16 elementos (desde $6 \cdot 1$ hasta $6 \cdot 16$). Por tanto

$$|A_1 \cup A_2| = |A_1| + |A_2| - |A_1 \cap A_2| = 50 + 33 - 16 = 67$$

```
a:setify(makelist(i,i,1,100))$
(%i1)
(\%i2)
         a1:subset(a,lambda([x],is(mod(x,2)=0)));
(\%02)
         {2, 4, 6, 8, 10, 12, 14, 16, 18, 20, 22, 24, 26, 28, 30, 32, 34, 36, 38, 40, 42, 44, 46, 48, 50,
52, 54, 56, 58, 60, 62, 64, 66, 68, 70, 72, 74, 76, 78, 80, 82, 84, 86, 88, 90, 92, 94, 96, 98, 100}
(\%i3)
         a2:subset(a,lambda([x],is(mod(x,3)=0)));
         {3, 6, 9, 12, 15, 18, 21, 24, 27, 30, 33, 36, 39, 42, 45, 48, 51, 54, 57, 60, 63, 66, 69,
(\%03)
72, 75, 78, 81, 84, 87, 90, 93, 96, 99}
(\%i4)
         is(length(union(a1,a2))=length(a1)+length(a2)-length(intersection(a1,a2)));
(\%04)
         true
```

2. Principio de inclusión-exclusión general

Si A_1, \ldots, A_n son conjuntos, entonces

$$\begin{split} \#(A_1 \cup \dots \cup A_n) &= \sum_{i=1}^n \#A_i - \sum_{1 \leq i_1 < i_2 \leq n} \#(A_{i_1} \cap A_{i_2}) + \dots \\ &+ (-1)^{k+1} \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} \# \bigcap_{j=1}^k A_{i_j} + \dots + (-1)^n \# \bigcap_{k=1}^n A_j. \end{split}$$

Maxima 56: Vamos a ver cuantos números entre 1 y 111 son compuestos (lo que nos dará inmediatamente cuántos números primos hay menores que 111).

Dado que $\sqrt{111}$ < 11, se tiene que si un número menor o igual que 111 es compuesto, tiene un divisor primo menor que 11. Por tanto, será múltiplo de 2, múltiplo de 3, múltiplo de 5 o múltiplo de 7.

```
(%i1) a:setify(makelist(i,i,1,111))$
```

```
A1:subset(a,lambda([x],is(mod(x,2)=0)))$ a1:length(A1);
(%i2)
(\%03)
       55
(%i4)
       A2:subset(a,lambda([x],is(mod(x,3)=0)))$ a2:length(A2);
(\%05)
(%i6)
       A3:subset(a,lambda([x],is(mod(x,5)=0)))$ a3:length(A3);
(\%07)
(%i8)
       A4:subset(a,lambda([x],is(mod(x,7)=0))) a4:length(A4);
(%09) 15
(\%i10) a12:length(subset(a,lambda([x],is(mod(x,2*3)=0))));
(%o10) 18
(\%i11) a13:length(subset(a,lambda([x],is(mod(x,2*5)=0))));
(%o11) 11
  Ahora vamos con las intersecciones dos a dos. Al cardinal de A_i \cap A_i lo llamamos a_{ii}.
(\%i12) a14:length(subset(a,lambda([x],is(mod(x,2*7)=0))));
(%o12) 7
(\%i13) a23:length(subset(a,lambda([x],is(mod(x,3*5)=0))));
(%o13) 7
(\%i14) a24:length(subset(a,lambda([x],is(mod(x,3*7)=0))));
(%o14) 5
(\%i15) a34:length(subset(a,lambda([x],is(mod(x,7*5)=0))));
(%o15) 3
  Luego calculamos los cardinales de las intersecciones de tres en tres.
(\%i16) a123:length(subset(a,lambda([x],is(mod(x,2*3*5)=0))));
(%o16) 3
(%i17) a124:length(subset(a,lambda([x],is(mod(x,2*3*7)=0))));
(%o17) 2
(%i18) a134:length(subset(a,lambda([x],is(mod(x,2*5*7)=0))));
(%o18) 1
(%i19) a234:length(subset(a,lambda([x],is(mod(x,3*7*5)=0))));
(%o19) 1
  Y por último la intersección de todos.
(%i20) a1234:length(subset(a,lambda([x],is(mod(x,2*3*5*7)=0))));
(%o20) 0
(\%i21) is (length(union(A1,A2,A3,A4)) =
       a1+a2+a3+a4-a12-a13-a14-a23-a24-a34+a123+a124+a134+a234-a1234 );
(%o21) true
  Es decir, entre 1 y 111 hay 81 números compuestos, de donde deducimos que hay 29 números
primos (el 1 no es ni primo ni compuesto).
```

```
(%i22) length(subset(a,primep));
(\%022)
       29
```

Principio del complementario

```
Si A \subseteq X, entonces \#(X \setminus A) = \#X - \#A.
```

Ejercicio 88: ¿Cuántos números de de tres cifras no son múltiplos ni de 3 ni de 7?

Principio del producto

```
Si A_1, \ldots, A_n son conjuntos entonces \#(A_1 \times \cdots \times A_n) = \prod_{i=1}^n \#A_i.
```

Ejercicio 89: Las placas de matrícula de los vehículos de cierto país constan de 4 letras (elegidas entre 25) seguidas de 3 dígitos (en base 10). ¿ Cuántas placas de matrícula distintas se pueden formar?

Principio de las cajas (o de Dirichlet)

Si se distribuyen \mathfrak{m} objetos en \mathfrak{n} cajas, entonces existe una caja que contiene al menos $\lceil \mathfrak{m}/\mathfrak{n} \rceil$ objetos, y otra caja contiene a lo sumo |m/n| objetos.

Ejercicio 90: ¿Cuál es el mínimo número de alumnos que debe haber en una asignatura Álgebra para poder asegurar que al menos seis alumnos van a obtener la misma calificación? (calificaciones enteras de 0 a 10).

Variaciones simples

Sea A un conjunto con m elementos. Una n-upla (a_1, \ldots, a_n) diremos que es simple si $\#\{a_1, \ldots, a_n\}$ n. ¿Cuántas n-uplas simples podemos formar con los elementos de A?

- $\begin{array}{l} \bullet \ \mathrm{Si} \ m < n, \ \mathrm{ninguna}. \\ \bullet \ \mathrm{Si} \ m \geq n, \ V_{m,n} = \frac{m!}{(m-n)!}. \end{array}$

Este número también coincide con el número de aplicaciones inyectivas de un conjunto de n elementos en un conjunto de m elementos.

Maxima 57: En una carrera participan 35 personas. El ganador recibe una medalla de oro, el segundo clasificado una medalla de plata y el tercer clasificado una medalla de bronce.

El número de formas diferentes en que se pueden repartir las medallas corresponde al número de variaciones sin repetición de 35 elementos, tomados de 3 en 3. Por tanto es $35 \cdot 34 \cdot 33 = 39270$.

Para usar las funciones de combinatoria tenemos que cargar el paquete functs.

```
(%i2)
       load(functs)$
(%i3)
       permutation(35,3);
(\%03)
       39270
```

Ejercicio 91: ¿Cuántos números de 3 cifras distintas podemos formar con los dígitos 5, 6, 7, 8 y 9?

Ejercicio 92: ¿De cuántas formas se pueden sentar 4 personas en un microbús de 15 plazas?

7. Variaciones con repetición

Sea A un conjunto con $\mathfrak m$ elementos. ¿Cuántas $\mathfrak n$ -uplas podemos formar con los elementos de A? La respuesta es

$$V_{m,n}^R = m^n$$
,

que también corresponde con el número de aplicaciones que existen de un conjunto de $\mathfrak n$ elementos a otro de $\mathfrak m$.

Maxima 58: Para hacer una quiniela, debemos elegir una lista de 14 elementos entre los elementos de un conjunto con 3 (1, X, 2). Son por tanto, variaciones con repetición de 3 elementos tomados de 14 en 14. El número total de posibles apuestas es

(%i1) 3¹²; (%o1) 531441

Ejercicio 93: ¿Cuántos números de 3 cifras podemos construir utilizando los dígitos 1 y 2?

Ejercicio 94: ¿Cuántos polinomios tiene $\mathbb{Z}_5[x]$ de grado menor o igual que 2? ¿Cuántos son mónicos?

8. Permutaciones simples

Sea A un conjunto con m elementos. ¿Cuántas m-uplas simples podemos formar con los elementos de A? El resultado es

$$P_m = m!$$

y corresponde con el número de aplicaciones biyectivas de un conjunto de \mathfrak{m} elementos en un conjunto de \mathfrak{m} elementos. Es un caso particular de variación simple tomando $\mathfrak{m}=\mathfrak{n}$.

Maxima 59: Por ejemplo, si $X = \{1, 2, 3\}$, hay seis permutaciones en X que se corresponden con las seis formas de ordenar los elementos de X.

```
(%i1) permutations([1,2,3]);
(%o1) [1,2,3],[1,3,2],[2,1,3],[2,3,1],[3,1,2],[3,2,1]
```

Ejercicio 95: ¿De cuántas formas distintas se pueden colocar cinco libros en una estantería?

9. Permutaciones con repetición

Sea A un conjunto con r elementos, y sean $\alpha_1, \ldots, \alpha_r$ enteros positivos con $\alpha_1 + \cdots + \alpha_r = m$. ¿Cuántas m-uplas podemos formar con los elementos de A de manera que una coordenada se repita α_1 veces, otra α_2 veces y así hasta otra que se repita α_r veces?

$$P_{\mathfrak{m}}^{\alpha_{1},\ldots,\alpha_{r}}=\frac{\mathfrak{m}!}{\alpha_{1}!\cdots\alpha_{r}!}.$$

Maxima 60: Por ejemplo, nos preguntamos de cuántas formas podemos ordenar las letras de la palabra *cara*.

```
 \begin{array}{lll} \begin{tabular}{lll} (\%i1) & & & & & & & & & \\ (\%i1) & & & & & & & & \\ (\%o1) & & & & & & & \\ [(a,a,c,r],[a,a,r,c],[a,c,a,r],[a,c,r,a],[a,r,a,c],[a,r,c,a],\\ [(c,a,a,r],[c,a,r,a],[c,r,a,a],[r,a,a,c],[r,a,c,a],[r,c,a,a] \\ \begin{tabular}{lll} (\%i2) & & & & & \\ (\%i2) & & & & & \\ (\%o2) & & & & \\ \end{tabular}
```

Ejercicio 96: ¿Cuántos números de 16 cifras se pueden formar con 3 unos, 5 doses y 8 treses?

10. Combinaciones simples

Sea A un conjunto con m elementos. ¿Cuántos subconjuntos de cardinal m tiene A?

- Si n > m, ninguno.
- En caso contrario tiene

$$C_{m,n} = {m \choose n} = \frac{m!}{n!(m-n)!}.$$

Maxima 61: El número de subconjuntos con 2 elementos del conjunto $\{a, b, c, d, e\}$ es

```
(%i1) binomial(5,2);
(%o1) 10

(%i2) subset(powerset({a,b,c,d,e}),lambda([x],is(length(x)=2)));
(%o2) {a,b},{a,c},{a,d},{a,e},{b,c},{b,d},{b,e},{c,d},{c,e},{d,e}

(%i3) length(%);
(%o3) 10
```

Maxima 62: Supongamos que un departamento está formado por 7 mujeres y 9 hombres, y se quiere formar una comisión con cinco miembros, de forma que haya al menos un hombre y una mujer en la comisión. Determinemos cuántas posibles comisiones pueden formarse con esas condiciones.

Para esto, vemos en primer lugar que pueden formarse

```
(%i1) binomial(16,5);
(%o1) 4368
  posibles comisiones con 5 miembros.
  De ellas,
(%i2) binomial(9,5);
(%o2) 126
```

no contienen ninguna mujer (están formadas únicamente por hombres), mientras que

```
(%i3) binomial(7,5);
(%o3) 21
```

no contienen ningún hombre. Por tanto, como el número que buscamos es el complentario de aqullas que no tienen ni hombres ni mujeres, y estos conjuntos son disjuntos, el número posible de comisiones es 4368 - (126 + 21) = 4221.

Ejercicio 97: Se extraen 5 cartas de una baraja de 40 ¿Cuántas combinaciones pueden obtenerse?

Ejercicio 98: Cierto club deportivo tiene 27 miembros, 15 de ellos son mujeres y 12 hombres. ¿De cuántas formas se puede elegir un comité de cuatro personas con paridad de género?

11. Combinaciones con repetición

Supongamos que disponemos de bolas de $\mathfrak m$ colores (un número ilimitado de ellas) ¿Cuántas cajas distintas de $\mathfrak n$ bolas podemos formar? La respuesta es

$$C_{m,n}^{R} = \binom{m+n-1}{n},$$

y corresponde con el número de soluciones enteras no negativas de la ecuación $x_1 + \cdots + x_m = n$.

Maxima 63: Vamos a determinar cuantas soluciones naturales tiene la ecuación x+y+z+t=13. Para resolverlo, planteamos el problema de otra forma. Supongamos que tenemos cuatro tipos de bolas (rojas, negras, blancas y azules), y extraemos trece bolas. Cada extracción la podemos identificar con una solución de la ecuación anterior, donde x es el número de bolas rojas, y es el número de bolas negras, z es el número de bolas blancas y t es el número de bolas azules.

El número de posibles extracciones es el número de combinaciones con repetición de 4 elementos tomados de 13 en 13. Su valor es

```
(%i1) binomial(16,3);
(%o1) 560
```

Supongamos ahora que queremos resolver la misma ecuación, pero queremos que las variables tomen valores mayores o iguales que 1. En ese caso, llamamos x' = x - 1, y' = y - 1, z' = z - 1, t' = t - 1, con lo que la ecuación se transforma en x' + y' + z' + t' = 9, y están permitidas todas las soluciones naturales. El número de soluciones es

```
(%i3) binomial(9+4-1,4-1);
(%o3) 220
```

Por tanto, de las 560 soluciones de la ecuación x + y + z + t = 13 hay 476 (560 – 84) en las que alguna de las variables toma el valor cero.

Maxima 64: Tenemos cuatro jugadores, y repartimos cinco cartas a cada uno de una baraja de 40 cartas. Vamos a calcular de cuantas formas distintas se pueden repartir. Para esto, consideramos las cartas como las bolas, a las que hay que distribuir en 5 cajas: 4 por cada uno de los jugadores, y una quinta por las 20 cartas que quedan sin repartir.

Se trata entonces de distribuir 40 objetos distinguibles en cinco cajas también distinguibles, de forma que en las cuatro primeras haya 5 objetos y en la última haya 20. El número de formas de hacerlo es

```
(%i1) 40!/(5!*5!*5!*5!*20!);
(%o1) 1617318175088527591680

(%i2) multinomial(40,[5,5,5,20]);
(%o2) 1617318175088527591680
```

Ejercicio 99: En una heladería venden helados de 20 sabores distintos. ¿Cuántas compras distintas de 12 helados pueden efectuarse?

Ejercicio 100: ¿Cuantas soluciones enteras tiene la ecuación $x_1 + x_2 + x_3 + x_4 = 24$ si imponemos que $x_i \ge 2$ para todo $i \in \{1, 2, 3, 4\}$?

Ejercicio 101: Se lanzan tres dados simultáneamente. ¿Cuántas jugadas distintas podemos obtener?

Teorema del binomio de Newton. Sea A un anillo conmutativo, y $a, b \in A$. Entonces, para cualquier $n \in \mathbb{N}$, se verifica que

$$(a+b)^n = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} a^k b^{n-k}.$$

Maxima 65: El coeficiente de a^7b^3 en $(a+b)^{10}$ es $\binom{7}{3}=35$.

(%i1) expand((a+b)^7);

(%o1)
$$b^7 + 7 a b^6 + 21 a^2 b^5 + 35 a^3 b^4 + 35 a^4 b^3 + 21 a^5 b^2 + 7 a^6 b + a^7$$

Maxima 66: El número 3 se puede expresar de $\binom{3+3-1}{3-1} = 10$ formas diferentes como suma de 3 números naturales. Éstas corresponden con los exponentes de las variables en el desarrollo de $(x+y+z)^3$.

(%i1) expand($(x+y+z)^3$);

(%o1)
$$z^3 + 3yz^2 + 3xz^2 + 3y^2z + 6xyz + 3x^2z + y^3 + 3xy^2 + 3x^2y + x^3$$

Ejercicio 102: Sea $\mathfrak p$ un primo positivo. Demuestra que en $\mathbb Z_{\mathfrak p}$, $(\mathfrak a+\mathfrak b)^{\mathfrak p}=\mathfrak a^{\mathfrak p}+\mathfrak b^{\mathfrak p}$ para todo $\mathfrak a,\mathfrak b\in\mathbb Z_{\mathfrak p}$. Encuentra un $\mathfrak m$ y dos enteros $\mathfrak a$ y $\mathfrak b$ de forma que $(\mathfrak a+\mathfrak b)^{\mathfrak m}$ y $\mathfrak a^{\mathfrak m}+\mathfrak b^{\mathfrak m}$ no sean iguales en $\mathbb Z_{\mathfrak m}$.

12. Ejercicios complementarios

- 1.- Con los dígitos 5, 6, 7, 8 y 9, ¿cuántos números de cinco cifras pueden formarse con la condición de que aparezcan los cinco dígitos y no haya dos dígitos impares juntos?
- 2.- ¿De cuántas formas distintas se pueden acertar 9 resultados en una quiniela de 14?
- 3.- Un equipo de baloncesto dispone de 12 jugadores: 3 bases, 4 aleros y 5 pivots. ¿Cuántos equipos diferentes puede presentar el entrenador? (un equipo consta de 1 base, 2 aleros y 2 pivots).
- 4.- Con los dígitos 1, 2, 3, 4, 5, 6 y 7, ¿cuántos números de tres cifras podemos formar de manera que la suma de sus cifras sea 10?
- 5.- Una apuesta de lotería primitiva consiste en marcar seis números entre 1 y 49. El sorteo se realiza extrayendo 6 de los 49 números y un séptimo que se llama complementario.
 - a) ¿Cuántas apuestas distintas pueden realizarse?
 - b) ¿De cuántas maneras pueden acertarse los seis números de la combinación ganadora?
 - c) ¿De cuántas maneras pueden acertarse cinco números más el complementario de la combinación ganadora?
 - d) ¿De cuántas maneras pueden acertarse cinco números (sin el complementario) de la combinación ganadora?
 - e) ¿De cuántas maneras pueden acertarse cuatro números de la combinación ganadora?
 - f) ¿Y ningún número?
- 6.- Ocho amigos deben alojarse en un hotel. El hotel dispone de una habitación triple, dos dobles y una individual. ¿De cuántas formas pueden repartirse en las distintas habitaciones?
 - Supongamos además que de los ocho hay dos que son hermanos y se alojan siempre en la misma habitación, ¿cuántas posibilidades hay entonces?
- 7.- Tenemos 3 cajas y 24 bolas, 10 de las cuales son rojas, 8 azules y 6 verdes. ¿De cuántas formas diferentes podemos repartir las bolas en las cajas?
- 8.- Si queremos hacer un dominó que vaya desde 0 hasta n. ¿Cuántas fichas necesitaremos?
- 9.- ¿Cuántos números de cinco dígitos en base 10 empiezan por 4, terminan en 5 y sus cifras suman 18?
- 10.- Considerando los números que en base 3 tienen seis dígitos. ¿Cuántos de ellos hay que tienen exactamente dos ceros?
- 11.- ¿Cuántos números de tres cifras en base 5 no son múltiplos de 3?
- 12.- Un granjero tiene seis mulas, ocho gallinas y cinco patos. Su vecino le quiere comprar dos mulas, cuatro gallinas y tres patos. ¿De cuántas formas puede realizar la compra?

Índice alfabético

ínfimo, 10	superior, 10 cuerpo, 27	
adjunto, 36	040170, 21	
algoritmo de Euclides, 16, 28	dimensión, 43	
algoritmo extendido de Euclides, 18, 31	divisor, 15	
anillo, 27	dominio, 11	
conmutativo, 27		
aplicación, 11	ecuación en congruencias, 19	
biyectiva, 12	ecuaciones cartesianas, 61	
composición, 12	ecuaciones de cambio de base, 46	
identidad, 12	ecuaciones de una aplicación lineal, 50	
inversa, 12	ecuaciones implícitas, 61	
inyectiva, 12	ecuaciones paramétricas, 48	
lineal, 49	elemento	
sobreyectiva, 12	maximal, 10	
55510,0001744, 12	elemento inverso, 15	
base, 43	elemento neutro, 15	
binomio de Newton, 78	epimorfismo, 49	
311311113 de 110113011, 10	escalar, 41	
cardinal, 6	espacio vectorial, 41	
clase de equivalencia, 8	espacio vectorial cociente, 53	
cociente, 15, 28	espacios vectoriales isomorfos, 49	
codominio, 11	expresión matricial de un sistema, 58	
coeficiente líder, 27	Fórmula de Cramer, 61	
coeficientes de un sistema de ecuaciones, 58	Formula de Cramer, 01	
combinación	grado de un polinomio, 27	
con repetición, 77	-	
simple, 76	homomorfismo, 49	
combinación lineal, 41	. 11 1	
composición de aplicaciones, 12	igualdad	
congruente, 19	de conjuntos, 5	
conjunto, 5	imagen, 11	
cociente, 8	isomorfismo, 49	
de partes, conjunto	mínimo, 10	
potencia, 5	mínimo común múltiplo, 16, 28	
diferencia, 5	máximo, 10	
imagen de una aplicación, 11	máximo común divisor, 16, 28	
intersección, 5	múltiplo, 15	
ordenado, 9	matriz, 35	
totalmente ordenado, 9	adjunta, 37	
unión, 5	ampliada de un sistema, 58	
vacío, 5	cuadrada, 35	
coordenadas, 43	de coeficientes de un sistema, 58	
cota	de términos independientes de un sistema, 58	
inferior, 10	diagonal, 67	
, -	0 /	

Índice alfabético 81

diagonalizable, 67	determinado, 58
identidad, 37	indeterminado, 58
incógnita de un sistema, 58	sistema de ecuaciones lineales, 58
regular, 37	sistema incompatible, 58
traspuesta, 36	sistemas equivalentes, 58
matriz asociada a una aplicación lineal, 51	solución de un sistema de ecuaciones, 58
matriz de cambio de base, 46	subconjunto, 5
monomorfismo, 49	subespacio propio, 67
multiplicidad, 29	subespacio vectorial, 41
algebraica, 67	generado por un conjunto, 42
geométrica, 67	subespacios complementarios, 42
geometrica, or	suma de matrices, 35
nuplas, 6	suma directa, 42
· · · · · · · ·	supremo, 10
opuesto, 15	supremo, 10
orden	término independiente, 58
lexicográfico, 10	término líder, 27
producto cartesiano, 10	Teorema de Bézout, 15
r	Teorema de Rouché-Frobenius, 59
partición, 8	Teorema de Rodene-Frobenius, 55 Teorema fundamental de la aritmética, 15
permutación	reorema fundamental de la affimetica, 19
con repetición, 75	unidad, 27
simple, 75	,
pertenece, 5	valor absoluto, 15
polinomio, 27	valor propio, 67
característico, 67	variación
irreducible, 27	con repetición, 75
monico, 27	simple, 74
Primer teorema de isomorfía, 53	vector, 41
primo, 15	vector propio, 67
primo, 15 primos relativos, 15	vectores
-	linealmente dependientes, 43
principio	linealmente independientes, 43
cajas, 74	
complemento, 74 Dirichlet, 74	
•	
inclusión-exclusión, 72	
palomar, 74	
producto, 74	
producto de matrices, 35	
producto por escalares, 41	
propiedad cancelativa, 15	
raía de un nelinerais 20	
raíz de un polinomio, 29	
múltiple, 29	
simple, 29	
rango de una matriz, 57	
relación	
antisimétrica, 9	
binaria, 8	
equivalencia, 8	
orden, 9	
reflexiva, 8, 9	
simétrica, 8	
transitiva, 8, 9	
resto, 15, 28	
0 1	
Segundo teorema de isomorfía, 54	
sistema compatible, 58	