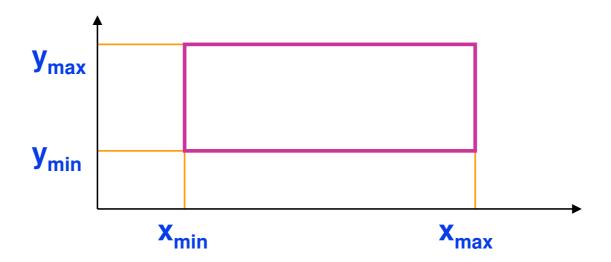
Recorte Pontos e Linhas

Recorte de Pontos e de Linhas

RECORTE (CLIPPING) por janelas retangulares



i. PONTOS

P(x,y) é visível se não for exterior à janela

$$x \le x_{max} \land x \ge x_{min} \land y \le y_{max} \land y \ge y_{min}$$

ii. LINHAS (segmentos de reta)

PQ é visível se P for visível e Q for visível (condição trivial de aceitação sem cálculos de recorte)



Recorte de Linhas

RECORTE de LINHAS

- Método da força bruta 😊
 - > Teste de paralelismo
 - Resolução de sistemas de duas equações
 - Os pontos de intersecção das retas pertencem à linha?

Algoritmo de Cohen-Sutherland

Baseia-se na definição de regiões de teste com relação à janela W e atribuição de um código binário a cada extremidade de uma linha, por exemplo:

1001	1000	1010
0001	0000	0010
0101	0100	0110

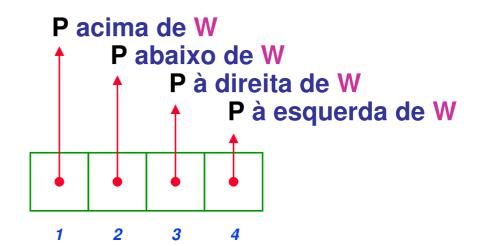


Algoritmo de Cohen-Sutherland

Algoritmo de Cohen-Sutherland

Convenção para cada ponto P: $bit_i = 1$ se

Esta correspondência pode ser fixada por escolha arbitrária



PQ é trivialmente aceite se

$$(c\'odigo(P) or c\'odigo(Q)) = 0000$$

PQ é trivialmente rejeitado se

$$(codigo(P) and codigo(Q)) \neq 0000$$

 Dado existir pelo menos uma intersecção nos restantes casos, usa-se uma estratégia iterativa para a procurar.



Algoritmo de Cohen-Sutherland

Algoritmo de Cohen-Sutherland

 Para implementar essa estratégia iterativa, escolher-se-á a seguinte ordem para efetuação dos testes

Bit $1 \rightarrow Bit 2 \rightarrow Bit 3 \rightarrow Bit 4$

aplicando-se então as regras decorrentes da convenção que se usar:

Bits 1 diferentes → rejeitam-se as linhas acima de W e recomeça-se o algoritmo

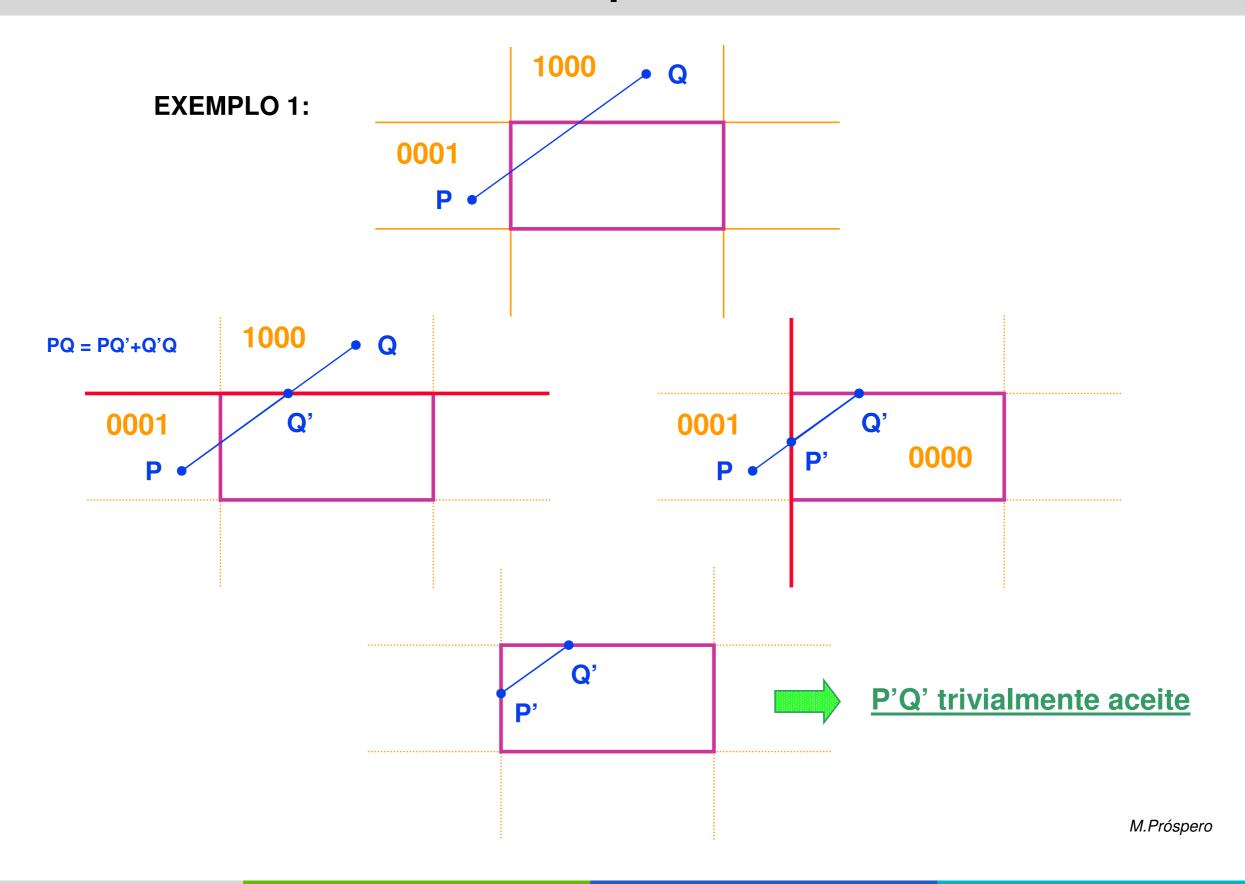
Bits 2 diferentes → rejeitam-se as linhas abaixo de W e recomeça-se o algoritmo

Bits 3 diferentes → rejeitam-se as linhas à direita de W e recomeça-se o algoritmo

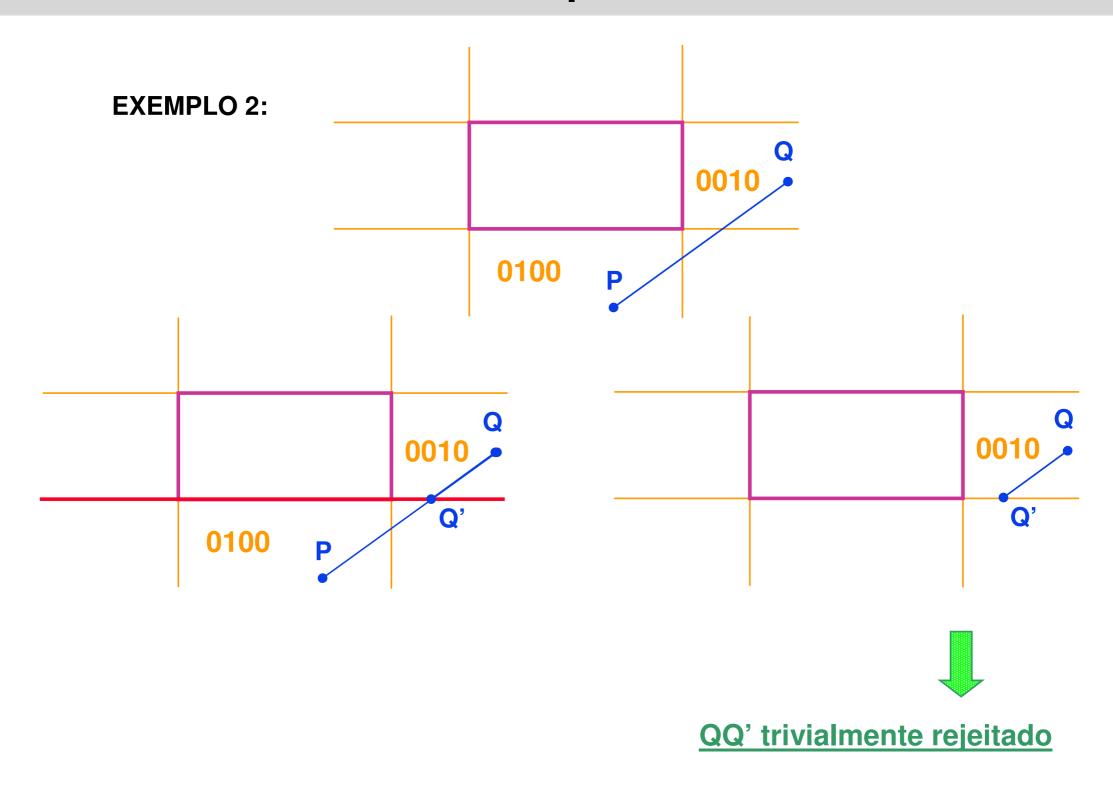
Bits 4 diferentes → rejeitam-se as linhas à esquerda de W e recomeça-se o algoritmo



Exemplo I



Exemplo 2





Algoritmo de Cohen-Sutherland

Algoritmo de Cohen-Sutherland

- Métodos alternativos para resolução da intersecção detetada:
 - a) Resolução de um sistema de equações incluindo, conforme o caso, uma das quatro seguintes

$$X = X_{max}$$
 $X = X_{min}$ $Y = Y_{max}$ $Y = Y_{min}$

(obriga a multiplicações e divisões)

b) Substituição de P ou Q pelo ponto médio

$$x_{med} = (x_P + x_Q)/2$$
 $y_{med} = (y_P + y_Q)/2$

Aplicado iterativamente, este algoritmo de pesquisa dicotómica necessita, no máximo, de log₂ M_x subdivisões, com

M_x = número máximo de pixels de uma linha

Aplicação ao recorte em 3D:

Extensão de 4 para 6 bits + Planos (de recorte) em vez de retas

