

# 11MIAR–Herramientas de Estadística (Complemento Formativo-3ECTS)

**Dr. Walter Andrés Ortiz Vargas**

Máster Universitario en Inteligencia Artificial  
**Universidad Internacional de Valencia**

June 30, 2025

# Medidas de tendencia central

- Media aritmética  $\bar{X} = \mu$

$$\bar{X} = \frac{x_1 + x_2 + x_3 \cdots + x_n}{n} = \frac{\sum_{i=1}^n x_i}{n}$$

$$\bar{X} = \frac{x_1 f_1 + x_2 f_2 + x_3 f_3 \cdots + x_n f_n}{n} = \frac{\sum_{i=1}^n x_i f_i}{n} \text{ (Distribución de frecuencias)}$$

# Medidas de tendencia central

- Mediana  $\tilde{X}$ , se debe tener en cuenta el tamaño de la muestra  $n$ , y organizar los datos de menor a mayor

Caso 1:  $n$  impar  $\frac{n}{2}$  es la posición.

Caso 2:  $n$  par  $\frac{n+1}{2}$  es la posición y se calcula la semi-suma  $\frac{x_{i-1} + x_i}{2}$ .

**Datos agrupados:** Inicialmente se debe emplear la columna de la distribución de frecuencias absolutas acumuladas. Se tiene,

$$M_e = L_{i-1} + \frac{\frac{n}{2} - F_{i-1}}{f_i} c$$

# Medidas de tendencia central

- Moda  $\hat{X}$ , es el dato o característica con mayor frecuencia absoluta.

**Datos agrupados:** Se debe emplear la columna de la distribución de frecuencias absolutas se tiene,

$$M_o = L_{i-1} + \frac{f_{i+1}}{f_{i+1} + f_{i-1}} c$$

# Medidas de tendencia central

## Relación entre las medidas de tendencia central

- ▶  $\bar{X} = M_e = M_0$  la distribución es simétrica.
- ▶  $\bar{X} > M_e > M_0$  la distribución es asimétrica positiva.
- ▶  $\bar{X} < M_e < M_0$  la distribución es asimétrica negativa.

# Medidas de dispersión

**Varianza:** Es la media aritmética de los cuadrados de las desviaciones.

$$\sigma^2 = \frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{X})^2}{N}; \quad s^2 = \frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{X})^2}{n-1}$$
$$\sigma^2 = \frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{X})^2 f_i}{N}; \quad s^2 = \frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{X})^2 f_i}{n-1}$$

**Desviación típica:** Es la raíz cuadrada de la varianza  $\sigma = \sqrt{\sigma^2}$ ;  
 $s = \sqrt{s^2}$

# Medidas de posición

**Cuartiles:**  $Q_k = \frac{nk}{4}$ ,  $k = 1, 2, 3$ . En su defecto para datos agrupados,

$$Q_k = L_{i-1} + \frac{\frac{nk}{4} - F_{i-1}}{n_i} c$$

También  $Q_2 = M_e$

**Rango intercuartílico:**  $R_C = Q_3 - Q_1$

# Medidas de Asimetría y Apuntamiento (Curtosis)

**Asimetría:**  $A_s = \frac{\bar{X} - M_o}{s}$  o  $A_s = \frac{Q_3 + Q_1 - 2Q_2}{Q_3 - Q_1}$ , Donde

$A_s = 0$  Es simétrica

$A_s < 0$  Asimétrica negativa,  $A_s > 0$  Asimétrica Positiva.

**Curtosis:** Es una medida que representa la altura de la curva de modo que,

$$A_p = \frac{M_4}{(s^2)^2} = \frac{\frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{X})^4}{n-1}}{s^4}$$

donde :

$A_p = 3$  entonces la distribución es Mesocurtica.

$A_p > 3$  entonces la distribución es Leptocurtica.

$A_p < 3$  entonces la distribución es Platicurtica.



## Propiedades de la probabilidad:

- ▶ Sean los eventos  $A, B$  y  $A \cap B = \emptyset$  entonces  $P(A \cup B) = P(A) + P(B)$ .
- ▶  $P(A^c) = 1 - P(A)$ .
- ▶  $P(\emptyset) = 0$
- ▶ Si  $A \subset B$  entonces  $P(A) \leq P(B)$  y  $P(B - A) = P(B) - P(A)$ .  
En particular se tiene que  $P(A) \leq 1$  para todo  $A \in \mathcal{F}$ .
- ▶  $P(A \cup B) = P(A) + P(B) - P(A \cap B)$ .

Sean los eventos y  $P(A) > 0$  entonces entonces se define la probabilidad del evento B bajo la condición A como sigue:

$$P(B/A) = \frac{P(A \cap B)}{P(A)}$$

**Teorema:** (teorema de probabilidad total). Sean los eventos  $A_1, A_2, \dots, A_n$ ,  $A_i \cap A_j = \emptyset$  para todo  $i \neq j$  y  $\bigcup_{n=1}^{\infty} A_i = \Omega$ , tal que  $P(A_i) > 0$  para todo  $i$ . Entonces para cualquier  $B \in \mathcal{F}$  se satisface:

$$P(B) = \sum_n P(B/A_n)P(A_n)$$

# Teorema de Bayes

**Teorema:** Sea  $A_1, A_2, \dots, A_n$  una partición finita o numerable de  $\Omega$  es decir,  $A_i \cap A_j = \emptyset$  para todo  $i \neq j$  y  $\bigcup_{n=1}^{\infty} A_i = \Omega$ , tal que  $P(A_i) > 0$  para todo  $i$ . Entonces para cualquier  $B \in \mathcal{F}$  con  $P(B) > 0$  se satisface:

$$P(A_n/B) = \frac{P(B/A_n)P(A_n)}{\sum_n P(B/A_n)P(A_n)}$$



# Distribuciones de probabilidad

Continuas Distribución normal  $N(\mu, \sigma)$

$$Z = \frac{x - \mu}{\sigma}$$

# Inferencia Estadística

Estimación puntual  $\mu = E(x)$ ,  $\sigma^2 = \frac{\sigma^2}{n}$

Intervalo de confianza  $N(\mu, \sigma)$  conocido  $\sigma$

$$\mu \in \bar{X} \pm Z_{\alpha/2} \frac{\sigma}{\sqrt{n}}$$

$N(\mu, \sigma)$  desconocido  $\sigma$

$$\mu \in \bar{X} \pm t_{\alpha/2, n-1} \frac{s}{\sqrt{n}}$$