



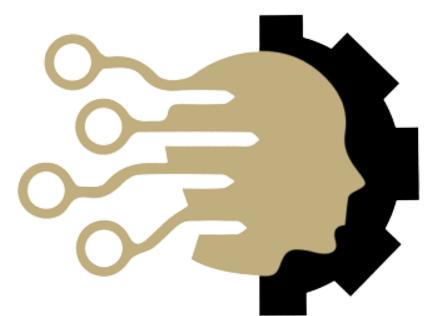
Marta Gherardini, PhD received her Bsc degree in Biomedical Engineering from the University of Pisa in 2015. She was then enrolled in the Msc in Bionics Engineering, jointly offered by the University of Pisa and Scuola Superiore Sant'Anna. She ended the master studies with a six-month internship at the University College of London, with a master thesis project about medical image processing through Deep Learning techniques. She started her PhD in Biorobotics at Scuola Superiore Sant'Anna in 2018, during which she was involved in an ERC project investigating innovative interfaces for the control of hand prostheses. As part of her PhD she spent two months as visiting scientist at the Medical University of Vienna. After defending her PhD in July 2022, she is currently a Post-doctoral researcher at Scuola Superiore Sant'Anna. Her research activities focus on the development of prosthetic control interfaces based on magnetic field principles, and she as gained experience in conducting clinical trials with amputee patients.





FEDERICO MASIERO, PHD

**Federico Masiero** received the master's degree in Bionics Engineering from the University of Pisa (Pisa, Italy) and Scuola Superiore Sant'Anna in 2019 (Pisa, Italy), and the Ph.D. degree in Biorobotics from The BioRobotics Institute of Scuola Superiore Sant'Anna (Pisa, Italy) in 2023. He is currently a Postdoctoral fellow at Scuola Superiore Sant'Anna, working in the Artificial Hands Area. During his PhD, he was involved in national and european projects, among which the ERC project "MYKI" (A bidirectional MyoKinetic implanted Interface for Natural Control of Artificial limbs). His PhD dissertation, entitled "The Myokinetic Interface: magnetic tracking and actuation for the restoration of dexterous control and proprioceptive feedback in transradial amputees" treats his contribution towards the development of a radically new Human Machine Interface for the control of robotic limbs based on implanted permanent magnets. He is the co-author of 6 scientific papers in international peer reviewed journals, such as IEEE Sensors, IEEE Transaction on Neural Systems and Rehabilitation, Journal of Neural Engineering and Advanced Science. His research interests include limb prosthetics and wearable robotics.



## VI CONGRESO INTERNACIONAL **DE INGENIERÍA**



Aida Estévez Urra Graduada de Ingeniera Mecánica en la Universidad Tecnológica de La Habana (CUJAE), en 1993. En 1998 el título es homologado por el Ministerio de Educación en España a Ingeniero industrial, especialidad mecánica. En 1996 título de Máster Universitario en Procesos de manufactura y reacondicionamiento de piezas, en la CUJAE. En el año 2000 título de Doctor Ingeniero Industrial por la Universitat Politécnica de Catalunya (UPC) En septiembre de 1993 -2001 profesora universitaria, en la CUJAE. Proyectos con empresas y en diferentes 30 años de experiencia en el estudio, caracterización, análisis y diagnóstico de máquinas y componentes, mediante análisis de vibraciones. En una breve incursión laboral fuera del ámbito académico responsable del Laboratorio de Ensayos Mecánicos, en el Centro de Investigación, Desarrollo e Innovación de Andalucía (CIDIA), entre 2001 y 2003. Incorporación a la Universidad de Sevilla en 2003, como Profesora Colaboradora en el Departamento de Ingeniería Mecánica y Fabricación. Participación en 8 proyectos de investigación y 3 proyectos de innovación docente, de los cuales se han publicado artículos científicos y contribuciones a congresos. Desde 2015 dirige 5 Títulos de Formación Permanente de la Universidad de Sevilla en el campo del Mantenimiento Industrial, impartiendo docencia en ellos desde 2007.





Antonio Jesús Sánchez Herguedas, Doctor Ingeniero Industrial, Universidad de Sevilla 2002, Ingeniero Industrial, Universidad de Sevilla 1989, Actividad Docente y de Investigación: Profesor Titular de Universidad de Sevilla, 2.500 horas de docencia oficial impartidas. Dirección de 24 trabajos fin de carrera y 8 tutelas en práctica en empresas. 9 publicaciones en revistas indexadas en Web of Science. 1 publicación en revistas indexadas en Scopus. 1 libro. 5 capítulos de libro 8 publicaciones en revistas no indexadas. 11 publicaciones en Congresos internacionales. 8 publicaciones en Congresos nacionales. Participación en 7 proyectos de investigación. Uno como co-inverstigador principal. Participación en 2 proyectos de transferencia. Ingeniero de mantenimiento, 23 años de experiencia en la industria privada.





Julio C. Tafur, es Ingeniero Electrónico por la Universidad Nacional Mayor de San Marcos, Master of Science of Enginnering por la University of Puerto Rico, Mayaguez Campüs, USA, Ph. D. por el Centro de Automática y Robótica de la Universidad Politécnica de Madrid, España. Es Profesor de la Pontificia Universidad Católica el Perú desde marzo de 1987 a la fecha. Actualmente es Profesor Principal del Departamento de Ingeniería de la Pontificia Universidad católica el Perú. Ex Director de la Maestría en Ingeniería Mecatrónica, y actualmente miembro del Comité Directivo de la Maestría de Ingeniería de Control y Automatización y de la Maestría en Ingeniería Mecatrónica. Es autor de varias publicaciones indexadas por SCOPUS. Es Investigador Reconocido del Consejo Nacional de Ciencia y Tecnología - CONCYTEC del Perú. Es Coordinador del Grupo de Investigación, Desarrollo e Innovación en Mecatrónica - GIDEIM. Experiencia en el desarrollo de proyectos en los siguientes campos; Control y Automatización, Control de Robots, Teleoperación Robótica, Visión por Computadora y desarrollo de equipos para rehabilitación médica.