NI myRIO XBee 無線通訊模組 使用手冊



第1章、產品概述

1.1 XBee 概述

XBee 為 Digi International 公司所開發之無線通訊模組, XBee 有許多不同 系列產品,主要可以依據訊號傳輸距離、無線訊號頻率、支援的網路協定、資料傳輸率、耗電量和天線接線方式等作區分。

市面上常見的 XBee 一般分成兩種, XBee 和 XBee-PRO, 最主要的差異是在於訊號傳輸距離和耗電量, XBee 在室內的訊號傳輸距離約為 30 公尺, XBee-PRO則是約 100 公尺;在室外空曠處, XBee 傳輸距離可達到 100 公尺, 而 XBee-PRO可達到 1500 公尺。耗電量 XBee 為 1mW, XBee-PRO則為 60mW。表 1-1 為基本規格表。

表 1-1

Specification	XBee	XBee-PRO
Indoor/Urban Range	Up to 100ft.(30m)	Up to 300ft.(100m)
Outdoor RF line-of-sight	Up to 300ft.(100m)	Up to 1mile(1500m)
Range		
Transmit Power Output	1mW(0 dBm)	60mW(18 dBm)
RF Data Rate	250,000 bps	250,000 bps
Serial Interface Data Rate	1200-115200 bps	1200-115200 bps
Receiver Sensitivity	-92 dBm	-100 dBm
Supply Voltage	2.8V-3.4V	2.8V-3.4V
Operating Frequency	ISM 2.4 GHz	ISM 2.4GHz
Operating Temperature	-40 to 85°C	-40 to 85°C

若以無線訊號頻率來區分,XBee 系列產品大多數用在 2.4GHz 的頻段,但也有少數是操作在 900MHz 的頻段,基本上可以用頻段在 900MHz 的 XBee-PRO 模組搭配高倍率的天線來傳輸超過 10 公里的距離,但是在同一個網路中,不能混合兩種不同頻段的 XBee 一起使用。

若是以支援的網路協定來區分,市面上最常見的是 XBee Series1 和 XBee Series2。Series1 基本上是支援 802.15.4 通訊協定,而 Series2 則是支援 ZigBee 通訊協定,所以在使用上 Series1 和 Series2 的 XBee 模組是不能夠互通的。



另外 XBee 和 XBee-PRO 的腳位定義是一樣的,詳細腳位定義如圖 1-1 和表 1-2 所示。詳細規格都可以在 Digi 的官網內下載查詢。

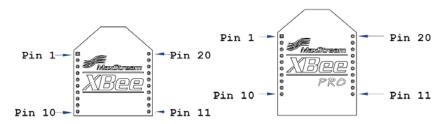


圖 1-1

表 1-2

Pin#	Name	Direction	Description	
1	VCC	-	Power supply	
2	DOUT	Output	UART Data Out	
3	DIN/CONFIG	Input	UART Data In	
4	DO8	Output	Digital Output 8	
5	RESET	Input	Module Reset	
			(reset pulse must be at least 200ns)	
6	PWM0/RSSI	Output	PWM Output 0/RX Signal	
			Strength Indicator	
7	PWM1	Output	PWM Output 1	
8	[reserved]	-	Don not connect	
9	DTR/SLEEP_RQ/DI8	Input	Pin Sleep Control line or Digital	
			Input 8	
10	GND	-	Ground	
11	AD4/DIO4	Either	Analog Input 4 or Digital I/O 4	
12	CTS/DIO7	Either	Clear-to-Send Flow Control or	
			Digital I/O 7	
13	ON/SLEEP	Output	Module Status Indicator	
14	VREF	Input	Voltage Reference for A/D Inputs	
15	Associate/AD5/DIO5	Either	Associated Indicator, Analog Input	
			5 or Digital I/O 5	
16	RTS/AD6/DIO6	Either	Request-to-Send Flow Control,	
			Analog Input 6 or Digital I/O 6	
17	AD3/DIO3	Either	Analog Input 3 or Digital I/O 3	
18	AD2/DIO2	Either	Analog Input 2 or Digital I/O 2	
19	AD1/DIO1	Either	Analog Input 1 or Digital I/O 1	
20	AD0/DIO0	Either	Analog Input 0 or Digital I/O 0	

1.2 ZigBee 通訊協定

XBee 基本上支援 802.15.4 或者是 ZigBee 通訊協定,802.15.4 是 IEEE(電機電子工程師學會)發布的無線傳輸標準,其特點是連線簡易、低數據傳輸率以及低功耗。

ZigBee 則是底層採用 IEEE 802.15.4 的標準規範,加入路由和其他聯網功能,主要特色有低速、低耗電、低成本、支援大量網路節點、支援多種網路拓撲、低複雜度、快速、可靠、安全。

而一般常見的無線通訊有 WiFi、Bluetooth 和 ZigBee(802.15.4),表 1-3 比較了這幾種的差異。

	WiFi	Bluetooth	ZigBee(802.15.4)
應用領域	高速無線網際網路	無線設備	無線監測和控制
		連結	
傳輸速率	100Gbps	720Kbps	250Kbps
典型傳輸距離	50~100 公尺	10~100 公	100 公尺
		尺	
消耗功率	高	中	低
成本	高	中	低
安全性	低	高	中
普及程度	高	中	低
特色	速度、普及	使用便利	網路節點數最大
			可達 65000 個。

表 1-3

ZigBee 的網路架構主要支援點對點(Point-to-Point)、單點對多點(Point-to-Multipoint)以及網狀(Mesh)架構,而在使用 ZigBee 網路架構前,必須先設定好每一個 XBee 所代表的角色。

在 ZigBee 網路內,主要可以分成三個角色:

- 1. 協調器(Coordinator): ZigBee網路內只會包含一個協調器, 負責管理網路的設置。
- 2. 路由器(Router):同一個 ZigBee 網路內可以包含多個路由器,負責轉發其他 XBee 的訊號。
- 3. 終端(End Device):同一個 ZigBee網路內可以包含多個終端 XBee,終端 XBee 無法直接和其他終端 XBee 通訊。



點對點通訊,在這裡指的是兩個 XBee 設備直接相連,由於在 ZigBee 網路中,終端是不能彼此相連結的,所以必須將其中一個設定成協調器(Coordinator),另一端設定成終端(End Device),才能互相傳輸資料。如圖 1-2 所示。

點對點通訊(Point-to-Point)



圖 1-2

單點對多點通訊指的是由一個協調器(Coordinator)分別向每一個終端(End Device)進行資料收發的動作,換句話說,如果XBee No.2 要和 XBee No.5 互相交換資料,就必須將彼此資料先傳輸至 XBee No.1,再由 XBee No.1分別傳到對方的位置。

一旦協調器故障,整個 ZigBee 網路就會中斷,所有終端的資料將無法再進行傳輸,如圖 1-3 所示。

單點對多點通訊(Point-to-Multipoint)

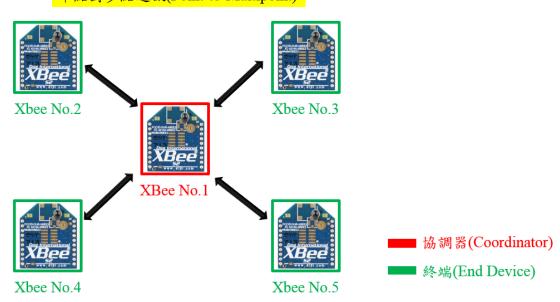
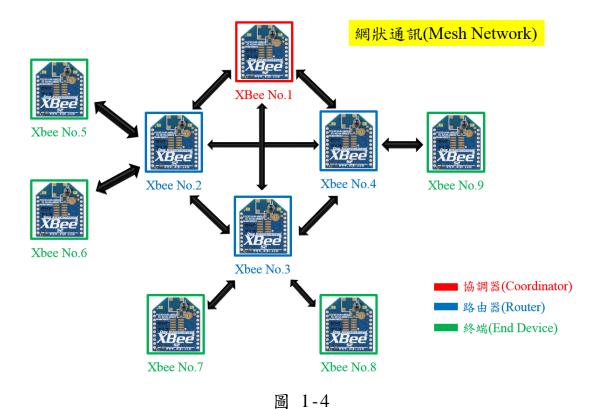




圖 1-3

網狀通訊主要架設用於長距離的通訊,而通訊距離大於單個XBee 所能達到的範圍,就必須加入路由器(Router)的設定,在ZigBee 網路中的路由器彼此可以互相傳輸資訊,也可以和協調器(Coordinator)交換訊息,而每個路由器可以和自己的終端XBee 進行通訊,但是不同路由器所連結的終端 XBee 不能互相溝通,得透過路由器才能建立通訊橋梁。如圖 1-4 所示。

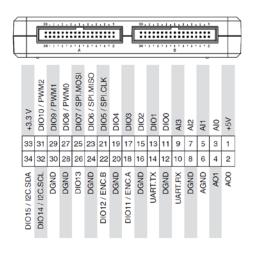


Weft

1.3 NI myRIO XBee 無線通訊模組

設計 XBee 無線通訊模組主要是讓 myRIO 的使用者在沒有任何無線通訊經驗下,透過使用說明書和自行開發的 API 快速建立一套無線通訊設備。

無線通訊模組可適用於 NI myRIO-1900 和 NI myRIO-1950(單機板), 在 NI myRIO 的規格表內定義了 MXP Connector的功能,如圖 1-5(NI myRIO-1900)、圖 1-6 (NI myRIO-1950)所示。在連接 NI myRIO 時,可以將模組直接連接到 myRIO 上面,或者是自行購買 34Pin 的連接線(1 公 1 母)對接即可。



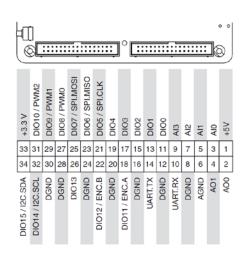
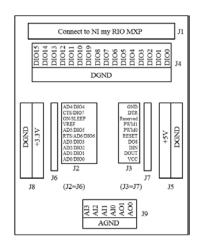


圖 1-5

圖 1-6

無線通訊模組將取用 MXP 上面的 UART.TX、UART.RX、3.3V 和 DGND 供 XBee 模組使用,而其他沒有使用到的功能(如 DIO、AIO 等等)將透過無線通訊模組將訊號拉出來,模組詳細腳位配置如圖 1-7 所示,腳位定義以右圖為主。





Weft

圖 1-7

在實際使用無線通訊模組時,只要將 XBee 模組連結到無線通訊模組上面,再連接 NI myRIO,透過程式設定後,便可以進行資料傳輸。如圖 1-8 所示。

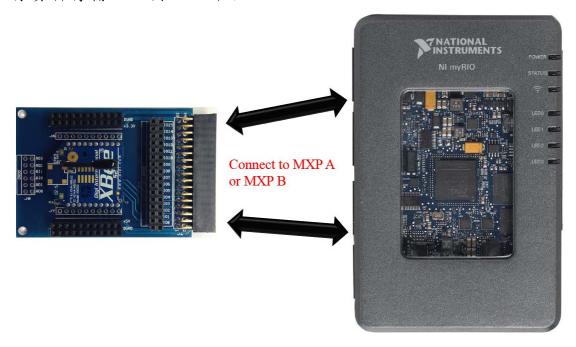


圖 1-8



第2章、操作說明

以下的操作說明將使用型號為 XB24-Z7WIT-004(S2 Series)的 XBee,範例中將會使用三組 XBee,一組為 Coordinator,另外兩組則是 End Device,將示範如何燒錄 XBee 內部的韌體以及撰寫 LabVIEW 程式進行 XBee 一對多的資料傳輸。

2.1 X-CTU 使用說明

X-CTU 為 Digi International 公司所開發的軟體,可以燒錄 XBee 的韌體以及設定內部參數,也可以操作一些簡單的傳輸範例,是一個相當方便的軟體,在開始進行操作前,請先至 Digi International 的官網下載 X-CTU。

進行 XBee 設定操作前,請先將 XBee 接上轉接板 XBee Explorer,透過 USB 轉接到電腦中,等待電腦抓到驅動程式後,便可以開啟 X-CTU 進行設定。如圖 2-1 所示。



圖 2-1

開啟 X-CTU 後,會在左上角看到新增 XBee 和搜尋 XBee 的選項,兩者都可以搜尋電腦中有連結到的 XBee,這裡請先點擊搜尋 XBee。如圖 2-2。





請先選擇連接至電腦的序列阜,選好後點擊 Next 設定搜尋 XBee 的參數,需設定 Baud Rate、Data Bits、Parity、Stop Bits 和 Flow Control,一般以預設參數為主,若是 XBee 之前已經設定過其他參數,使用者遺忘參數的時候,可以勾選多項參數進行搜尋,當然勾選的參數越多,搜尋的時間越長。如圖 2-3。

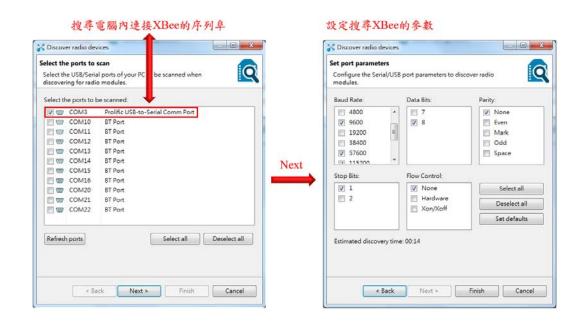
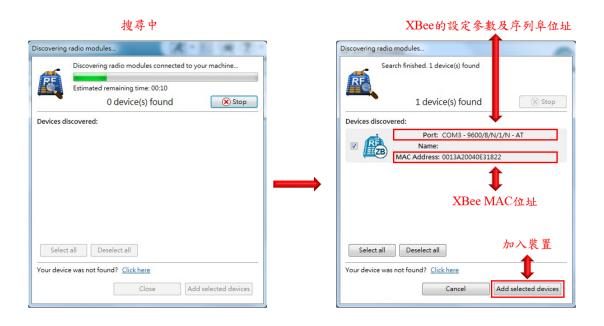


圖 2-3

搜尋完成後,會顯示目前電腦有連結到的 XBee 和內部參數,確認完成後,點擊加入裝置即可。如圖 2-4。



Weft

圖 2-4

當加入完裝置後,可以發現目前 XBee 的 Function 是 Router AT,而範例中需要一個 Coordinator 和兩個 End Device,所以需要更新 XBee 的韌體,因此點擊更新韌體後,在右邊可以看到需選擇 XBee 系列、XBee 執行模式和韌體版本。如圖 2-5。

- 1.XBee 系列一般就是看購買時候是屬於哪一系列即可。
- 2.XBee 執行模式則是依據使用者的應用端做改變,前面有提到範例將有三個XBee,所以請將其中一個設定為 ZigBee Coordinator API,另外兩個設定為 ZigBee End Device API。
- 3. 韌體版本一般選最新的即可。



圖 2-5

更新完韌體後,請設定最基本的兩組參數,一組為 PAN ID,在相同的 PAN ID 下的 XBee 模組才能夠互相通訊,所以三個模組的 PAN ID 都要相同,範例中都設成 0,設定好後,請點選旁邊的鉛筆圖示寫入到 XBee 裡面。

另外一組則是 Baud Rate,指的是資料傳輸率,同樣的要將三組的 Baud Rate 設定成相同的,範例中將會設成 57600,設定好後一樣將參數寫入到 XBee。如圖 2-6。





一般在燒錄韌體時,有時候會出現圖 2-7 左邊的畫面,此時若連接至電腦的 XBee Explorer 上面有 Reset 按鈕,請直接按下 Reset,靜候幾秒鐘便可會繼續燒錄,假如失敗的話,則需要多試幾次。

若是 XBee Explorer 上面沒有 Reset 按鈕的話,請拿一條導線連接 XBee 上面的 Pin5 和 Pin10 的腳位,一樣可以啟動 Reset XBee 的功能。

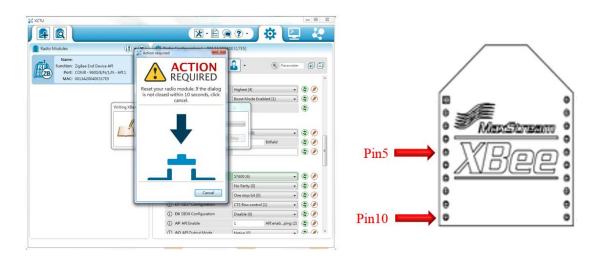


圖 2-7

最後確認所有模組都設定完成,一組 XBee 為 Coordinator,其餘兩組 XBee 為 End Device,Baud Rate 為 57600。



2.2 LabVIEW API 使用說明

此 API 是針對 XBee 模組韌體燒錄為 API 模式下才能使用,在範例的專案中,將會使用到兩個 API,分別為 Transmit Data.vi 和 Receive Data.vi,也就是傳送 XBee 的資料和接收 XBee 的資料。

在 My Computer 的目錄下可以查詢到 PC 使用的 API 程式,而在 myRIO-1900 的目錄下面可以找到 Real-Time Controller 所使用的 API。如圖 2-8。

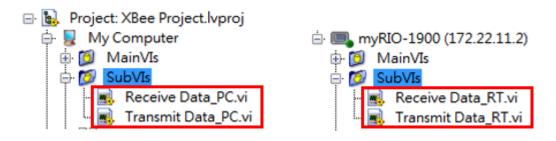
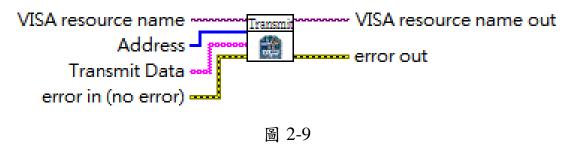


圖 2-8

Transmit Data 是用來傳輸 XBee 的資料,如圖 2-9:

Transmit Data_PC.vi



- 1.VISA resource name 使用者在前面設定好 VISA 通訊的參數設定後,建立出來的名稱,會跟著 API 將名稱傳出。
- 2.Address 為目標 XBee 的 MAC Address,定義為 U64 的一維陣列,若本身為協調器(Coordinator)或是路由器(Router),那麼目標 Address 可能會有一個或是多個;若本身為終端(End Device),目標 Address 只會有一個,可能是協調器(Coordinator)或是路由器(Router)的 MAC Address。
- 3.Transmit Data 為想傳輸的資料,定義為一個 String 的一維陣列,順序會對應到 Address 的順序,舉例來說,若是要傳給 Address 陣列中的第二組 XBee,



所傳輸的資料就是填入 Transmit Data 陣列中的第二項。由於傳輸的資料型態為 String,使用者只需要在前面將其他的資料型態(例如 Boolean、Numeric、Cluster 等等)轉為 String 即可輸入進去。

4.error in 為檢視程式是否有發生錯誤,會跟著 API 將錯誤代碼傳出。

Receive Data 是用來接收 XBee 的資料,如圖 2-10:

Receive Data PC.vi



圖 2-10

- 1.VISA resource name 使用者在前面設定好 VISA 通訊的參數設定後,建立出來的名稱,會跟著 API 將名稱傳出。
- 2. Address 為目標 XBee 的 MAC Address, 定義為 U64 的一維陣列, 若本身為協調器(Coordinator)或是路由器(Router), 那麼目標 Address 可能會有一個或是多個; 若本身為終端(End Device), 目標 Address 只會有一個, 可能是協調器 (Coordinator)或是路由器(Router)的 MAC Address。
- 3. error in 為檢視程式是否有發生錯誤,會跟著 API 將錯誤代碼傳出。
- 4.Index Data 為索引接收到的資料,若本身為協調器(Coordinator)或是路由器 (Router),那麼目標 Address 可能會輸入多組,而 Index Data 會根據回傳資料所對應之 Address 顯示所代表的 Index,例如收到 Index Data 為 2,代表收到 Address 陣列第三組 XBee 的資料。
- 5.Receive Data 為接收到的資料,使用者可以根據目前 Index Data 回傳的 Index,將接收的 String 資料還原成原始資料。



2.3 範例使用說明

此範例程式將使用 3 組 XBee, 一組為協調器(Coordinator), 透過 XBee Explorer 連接至電腦,其餘兩組為終端(End Device),分別裝在 NI myRIO-1900的 MXPA 和 MXPB, myRIO 則透過 USB 線連接到電腦。如圖 2-11。

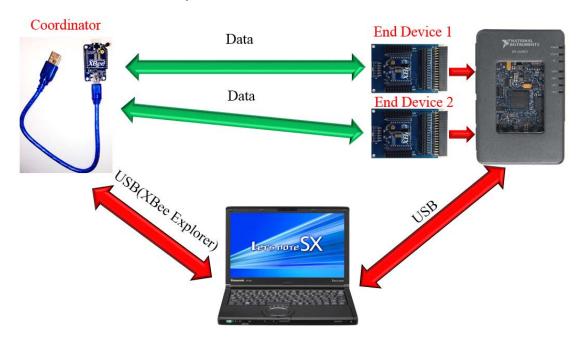
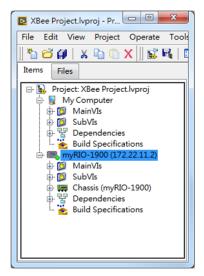


圖 2-11

當電源 myRIO 的電源接上後,便可以開啟範例專案,請先在專案中選取myRIO-1900,右鍵點選 Connect 建立連線,待線燈亮起即可,接下來開啟 My Computer 目錄下面的 XBee_PC.vi (代表 Coordinator)和 myRIO 目錄下面的 XBeeNO.1_RT.vi (代表 End Device1)、XBeeNO.2_RT.vi (代表 End Device2)。如圖 2-12。



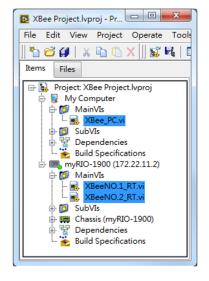




圖 2-12

XBee_PC.vi 人機介面如下圖 2-13, 主要分為三個部分:

- 1.最左邊 XBee Address 為程式尚未執行前,須填入對方的 MAC Address,這裡由於 PC 為 Coordinator,所以填入的是另外兩組 End Device 的 Address,分別為 0013A20040E317E5 (XBee No.1)和 0013A20040E317D7 (XBee No.2)。
- 2.中間為 XBee No.1 所傳送和接收的資訊,在這裡會去讀取 myRIO 目前內建的加速規狀態和 myRIO 右下腳的 Button 按鈕狀態,而傳送的資料則是可以控制人機介面上四顆 LED 燈的狀態,對應到的是 myRIO 上面的 LED 燈號。
- 3.最右邊為 XBee No.2 所傳送和接收的資訊,在這裡示範的是直接以字串 String 作為傳輸及接收的資料。

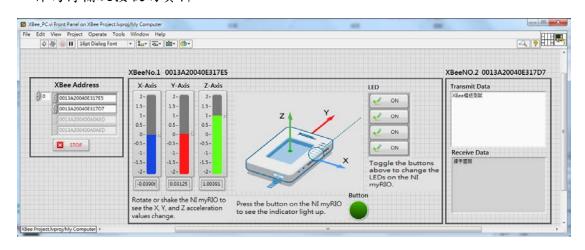
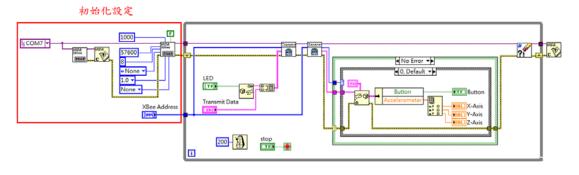


圖 2-13

XBee_PC.vi 程式區如下圖 2-14,最左邊為初始化設定,包含了最重要的 XBee 序列阜名稱、Baud Rate、Data Bits、Parity、Stop Bits、Flow Control 等 等,都需要與 XBee 的設定相同才能建立通訊。

右邊迴圈裡面主要包含了傳輸和讀取資料,傳輸的資料包含了 myRIO 上面的 LED 控制(XBee No.1)和字串傳輸(XBee No.2),將其組合成一維陣列傳送。

讀取資料則是包含了 myRIO 的加速規狀態和右下腳的 Button 按鈕狀態 (XBee No.1)以及字串(XBee No.2),會依據不同的 Index Data 進行還原。





XBeeNo.1_RT.vi 人機介面如下圖 2-15,由於都是讀取和控制 myRIO 上面的狀態,所以在此只需要在程式開始前輸入 Coordinator 的 Address 即可。



圖 2-15

XBeeNo.1_RT.vi 程式區如下圖 2-16,最左邊為同樣為初始化設定,要設定成 XBee No.1 的參數,右邊程式區則是直接透過 LabVIEW 內建的 myRIO Express VI 讀取 myRIO 的狀態,再透過 XBee 進行傳輸和接收。

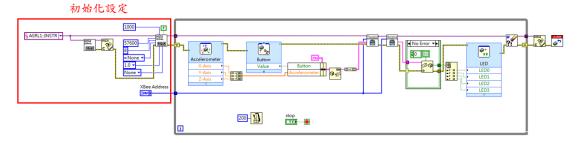


圖 2-16



XBeeNo.2_RT.vi 人機介面如下圖 2-17,由於是直接傳送和接收 String,所以提供給使用者讀取和接收的介面,另外只需要在程式開始前輸入 Coordinator的 Address 即可。

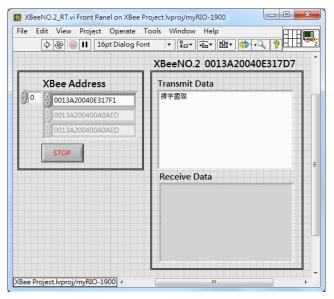


圖 2-17

XBeeNo.2_RT.vi 程式區如下圖 2-18,最左邊為同樣為初始化設定,要設定成 XBee No.2 的參數,右邊程式區則是直接將字串轉成陣列,再透過 XBee 進行傳輸和接收。

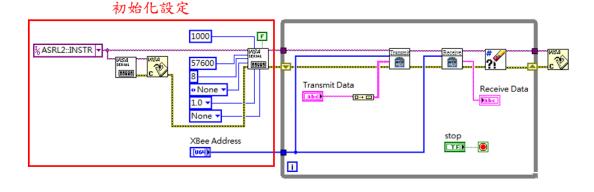


圖 2-18

完成了所有設定後,便可以將三支程式啟動,進行 XBee 單點對多點傳輸。使用者將來只需要使用 XBee 的 LabVIEW API,搭配 myRIO 的 XBee 模組便可以快速的完成一套無線通訊設備,不單是這樣,myRIO XBee 模組上面還保留了其餘的 AIO 和 DIO,方便使用者能夠進行其它量測,例如溫度、電壓、壓力等等,將 myRIO 化身成為一個遠端的量測設備,只需要透過一個主控端,就可以輕輕鬆鬆蒐集資料了。



資料參考來源:

Digi International http://www.digi.com/lp/xbee/

SparkFun Electronics https://www.sparkfun.com/

National Instruments http://taiwan.ni.com/

網昱多媒體 http://swf.com.tw/

此教材為緯宇國際有限公司開發,若有任何使用或散佈,請先告知。

若有任何侵權行為,緯宇國際有限公司保留一切法律追訴權。

若有任何疑問,請來電 02-2211-7824

Email:paul.liu@weft.com.tw

地址:台北市忠孝東路五段一號 12 樓

