Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования

«Российский университет дружбы народов имени Патриса Лумумбы»

Инженерная академия

Департамент механики и процессов управления

ОТЧЕТ

По Лабораторной работе №3 по Механике Космического Полета. Вариант 4.

Направление: 01.03.02 Прикладная математика и информатика

(код направления / название направления)

Математические методы механики полета раке-носителей и

Профиль: космических аппаратов

(название профиля)

Тема: Определение оскулирующих элементов орбиты ИСЗ.

(название лабораторной / курсовой)

Выполнено Критским Матвеем Димитриевичем

студентом:

(ОИФ)

Группа: ИПМбд-02-22

№ студенческого: 1132226149

Цель работы:

Необходимо исследовать влияние атмосферы на траекторию движения аппарата, движущегося по круговой траектории и определить вековые и периодические составляющие возмущений. Построить графики зависимости оскулирующих элементов от аргумента широты в невозмущенном и возмущенном движении (атмосферное воздействие и учет нецентральности гравитационного поля). Проанализировать периодические и вековые составляющие возмущений.

Исходные данные:

• Информация об орбите:

Высота апоцентра(h_a) - 860 км Высота перицентра(h_p) - 210 км Наклонение(i) - 40.5 град. ~ 0,706858 рад. Долгота восходящего узла(Ω) - 40 град. ~ 0,698131 рад. Аргумент широты(U) - 50 град. ~ 0,872665 рад.

Радиус апоцентра (r_a) - R_a + h_a = 7238.1 км Радиус перицентра (r_p) - R_a + h_p = 6588.1 км

Большая полуось(а) - $\frac{r_a + r_p}{2}$ = 6913.1 км Эксцентриситет(е) - $\frac{r_a - r_p}{r_a + r_p}$ = ~ 0,047012 Фокальный параметр(р) - $a \cdot (1 - e^2)$ = 6 897,82 км

• Информация о планете Земля:

Радиус(R_3) - 6378.1 км Гравитационный параметр(μ) = 398600.4415 Плотность атмосферы при высоте 210 км(ρ) = 1.82838 \cdot 10⁻¹⁰

Информация о КЛА:
 Масса КЛА(m) - 1500 кг
 Коэф. Силы лобового сопротивления(C_{xa}) - 2
 Площадь КЛА(S_a) - 12 м²

Неопходимые определения:

Вековое возмущение - это возмущения, которые приводят к отклонению орбиты небесного тела(в нашем случае КЛА) от теоретической орбиты в используемой модели, имеющие **не** периодический характер.

Периодическое возмущение - это возмущения, которые приводят к отклонению орбиты небесного тела(в нашем случае КЛА) от теоретической орбиты в используемой модели, имеющие периодический характер.

Ход работы:

- **1.** Рассмотреть невозмущенное движение КЛА, изменения кеплеровских элементов орбиты при невозмущенном движении и изобразить их на графике.
- 2. Рассмотреть возмущенное движение КЛА.
 - а. Рассмотреть изменения кеплеровских элементов орбиты при возмущенном движении
 - b. Изобразить изменения на графиках
 - с. Графически изобразить траекторию КЛА в полярной системе координат
 - d. Рассмотреть и изобразить(на графиках) изменения составляющих возмущающего ускорения: S(радиальное), T(трансверсальное), W(нормальное)
- 3. На основе полученных данных сделать выводы.

Невозмущенное движение КЛА.

При невозмущенном движении КЛА движется без влияния внешних сил. В таком случае все кеплеровские элементы орбиты не изменяются, а составляющие возмущающего ускорения S, T, W равны 0. ($du = d\theta$)

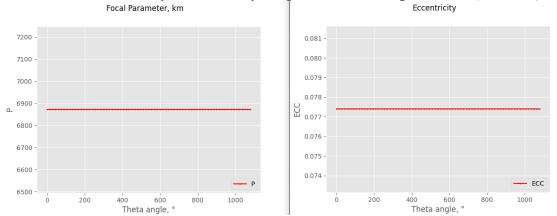


Рис. 1 Графики фокального параметра(слева) и эксцентриситета(справа) в невозмущенном движении.

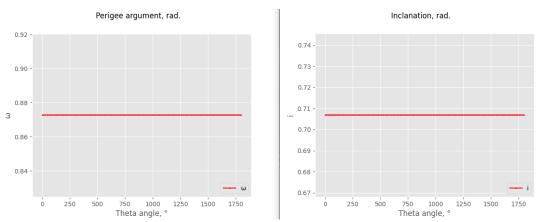


Рис. 2 Графики аргумента перигея(слева) и наклонения орбиты(справа) в невозмущенном движении.

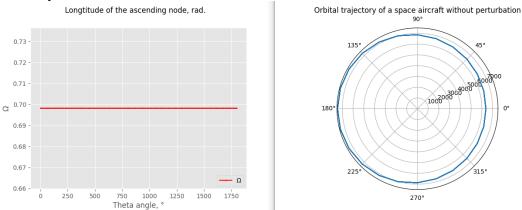


Рис. 3 График угла восходящего узла и графическое изображение траектории движения КЛА при невозмущающем движении

Возмущенное движение КЛА.

Рассмотрим аэродинамиечкое воздействие на ИСЗ. В данном случае из--за расположения силы сопротивления в плоскости орбиты, проекция возмущающего ускорения на нормаль равно 0. Тогда получим:

$$S = -F_a \cdot \frac{1 + e \cdot \cos(\theta)}{\sqrt{1 + e^2 + 2 \cdot e \cdot \cos(\theta)}}$$

$$T = -F_a \cdot \frac{e \cdot \sin(\theta)}{\sqrt{1 + e^2 + 2 \cdot e \cdot \cos(\theta)}}$$

$$W = 0$$

, где F_a - возмущающее аэродинамическое ускорение в скоростных осях и считается оно по формуле: $F_a = \frac{c_{xa} \cdot q \cdot S_a}{m} = |q = \frac{\rho \cdot V^2}{2}| \frac{c_{xa} \cdot \rho \cdot V^2 \cdot S_a}{m}$, где q - скоростной напор, V - скорость КЛА.

Для того, чтобы рассмотреть изменения орбиты под действием возмущающей силы, используем систему оскулирующих элементов, дифференцируя по U. Получим:

$$\begin{split} &\frac{d\Omega}{du} = \frac{1}{\gamma} \frac{r^3}{\mu p} F_3 \frac{\sin u}{\sin i} \,, \\ &\frac{di}{du} = \frac{1}{\gamma} \frac{r^3}{\mu p} F_3 \cos u \,, \\ &\frac{dp}{du} = \frac{1}{\gamma} 2 F_2 \frac{r^3}{\mu} \,, \\ &\frac{d\omega}{du} = \frac{1}{\gamma} \frac{r^2}{\mu e} \Bigg[-F_1 \cos \vartheta + F_2 \Bigg(1 + \frac{r}{p} \Bigg) \sin \vartheta - F_3 \frac{r}{p} e \text{ctg} \, i \cdot \sin u \, \Bigg] \,, \\ &\frac{de}{du} = \frac{1}{\gamma} \frac{r^2}{\mu} \Bigg\{ F_1 \sin \vartheta + F_2 \Bigg[\Bigg(1 + \frac{r}{p} \Bigg) \cos \vartheta + e \frac{r}{p} \, \Bigg] \Bigg\} \,, \end{split}$$

Рис. 4 Система оскулирующих элементов орбиты с независимой переменной U.

При подстановке в эту систему:

•
$$F_{1-3}-S$$
, T, W; $F_1=S$, $F_2=T$, $F_3=W$

•
$$\gamma = 1 - \frac{F_3 \cdot r^3}{\mu \cdot p} \cdot \sin(u) \cot(i) = 1(F_3 = W = 0)$$

Получим след. уравнения:

$$\frac{d\Omega}{du} = 0$$

$$\frac{di}{du} = 0$$

$$\frac{dp}{du} = \frac{2 \cdot r^3}{\mu} \cdot T = \frac{2 \cdot r^3}{\mu} \cdot -F_a \cdot \left(\frac{1 + e \cdot \cos(\theta)}{\sqrt{1 + e^2 + 2 \cdot e \cdot \cos(\theta)}}\right)$$

$$\frac{d\omega}{du} \frac{r^2}{\mu \cdot e} \cdot -F_a \cdot \left(-\frac{e \cdot \sin(\theta)}{\sqrt{1 + e^2 + 2 \cdot e \cdot \cos(\theta)}} \cdot \cos(\theta) + \frac{1 + e \cdot \cos(\theta)}{\sqrt{1 + e^2 + 2 \cdot e \cdot \cos(\theta)}} \cdot \left(1 + \frac{r}{p}\right) \cdot \sin(\theta)\right)$$

$$\cdot \sin(\theta)$$

$$\frac{de}{du} = \frac{r^2}{\mu} \cdot -F_a \cdot \left(\frac{e \cdot \sin^2(\theta)}{\sqrt{1 + e^2 + 2 \cdot e \cdot \cos(\theta)}} + \frac{1 + e \cdot \cos(\theta)}{\sqrt{1 + e^2 + 2 \cdot e \cdot \cos(\theta)}} \cdot \left(1 + \frac{r}{p}\right) \cdot \cos(\theta) + e \cdot \frac{r}{p}\right)$$

Для нахождения дифференциалов воспользуемся методом Эйлера: Метод Эйлера позволяет найти приближенное решение обыкновенных дифф. уравнений и заключается он в следующем: Пусть дана задача Коши:

$$\frac{dy}{dx} = f(x, y)$$
$$y_{x=x_0} = y_0$$

где f определена на некоторой области вещественных чисел. Решение ищется на полуинтервале (x_0 , b]. На этом промежутке введем узлы:

$$x_0 < x_1 < x_2 ... < x_n <= b$$
.

Приближенное решение y_i в узлах x_i определяется по формуле:

$$y_i = y_{i-1} + (x_i - x_{i-1}) \cdot f(x_{i-1}, y_{i-1}),$$
 где $i = 1, 2, 3, ..., n$

В нашем случае шагом является разница между θ_i и $\theta_{i\text{-}1}$, т.к. мы дифференцируем по u, a $du=d\theta+d\varpi=|\varpi$ - const, $d\varpi=0|$ $du=d\theta$. Возьмем изменения по θ равными интервалами(15 градусов ~ 0,261799 рад.). Тогда:

$$p_{i} = p_{i-1} + d\theta \cdot \frac{dp}{du}$$

$$\varpi_{i} = \varpi_{i-1} + d\theta \cdot \frac{d\omega}{du}$$

$$e_i = e_{i-1} + d\theta \cdot \frac{de}{du}$$

Изобразим графики изменения оскулирующих элементов орбиты:

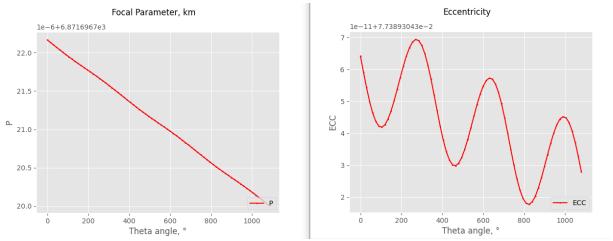


Рис. 5. Графики изменения факального параметра(слева) и эксцентриситета(справа) в зависимости от истинной аномалии при возмущенном движении.

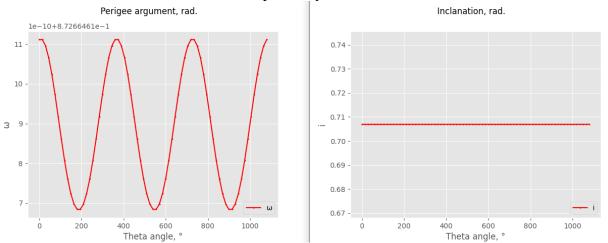


Рис. 6. Графики изменения аргумента перигея (слева) и наклонения (справа) в зависимости от истинной аномалии при возмущенном движении.

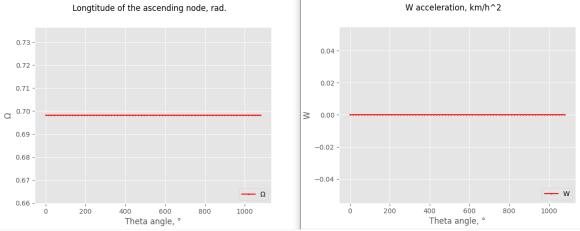


Рис. 7. Графики изменения долготы восходящего узла(слева) и нормальной состовляющей возмущающего ускорения в зависимости от истинной аномалии при возмущающем движении.

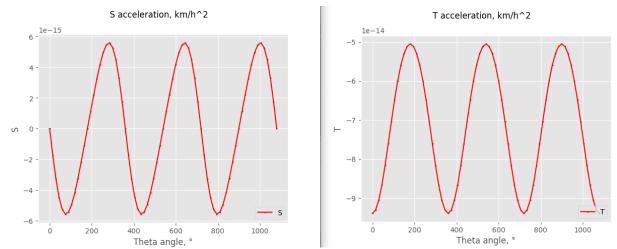


Рис. 8. Графики изменения радиальной (слева) и трансверсальной (справа) состовляющих возмущающего ускорения в зависимости от истинной аномалии при возмущающем движении.

Orbital trajectory of a space aircraft with perturbation 90°

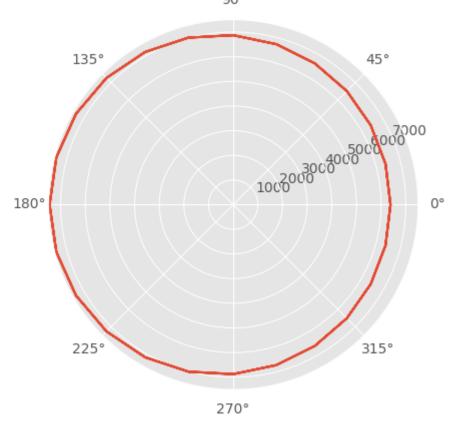


Рис. 9. Траектория движения КЛА при возмущающем движении

Вывод.

Невозмущенное движение:

Из рис.1 - рис.3 видно, что оскулирующие элементы орбиты, а именно фокальный параметр(р), эксцентриситет(е), долгота восходящего узла(Ω), наклонение(i) и аргумент перицентра(ϖ) не изменяются, т.е. остаются константами. Также при невозмущающем движении возмущающего ускорения нет => S(радиальная состовляющая), Т(трансверсальная составляющая), W(нормальная составляющая) = 0

Возмущенное движение:

Для более наглядного примера изменений параметров было взяты показатели за 3 витка $[0 < \theta < 6\pi]$ с шагом $\frac{1}{12}\pi$ рад.

- Фокальный параметр монотонно уменьшается с 6871.696722 км до 6871.696720 км, испытывая вековое возмущение. Это можно наблюдать на Рис. 5 слева. Шаг: $\Delta p \in [-1.04692; -1.22255] \cdot 10^{-7}$ км
- Эксцентриситет за 1 виток уменьшается => с каждым последующим витком эксцентриситет будет все меньше и меньше, т.е. его среднее значение монотонно убывает, приближаясь к круговой орбите.
 Эксцентриситет испытывает вековое возмущение, изменяясь от 0.077389304369 до 0.077389304317 с шагом Δe ∈ [-0.28944; 1.40561] · 10⁻¹¹.
 Это видно из Рис.5 справа
- Аргумент перицентра испытывает периодическое возмущение с амплитудой $\approx 2 \cdot 10^{-12}$ и шагом $\Delta \varpi \in [-2.15297; 0.997952] \cdot 10^{-11}$ рад. Изменения аргумента перциентра можно увидеть на Рис. 6 слева.
- Наклонение(Рис. 6 справа) и долгота восходящего узла(Рис. 7 слева) не изменяются, так как аэродинамическое воздействие не дает нормальное возмущающее ускорение (W = 0) и на всех витках равны i = 0.706858 рад. и $\Omega = 0.698131$ рад.

- Состовляющие возмущающего ускорения:
 - Радиальное ускорение(S) имеет периодическое возмущение, с амплитудой $\approx 6 \cdot 10^{-15}$, принимая значения [-5.5739; 5.5739] $\cdot 10^{-15}$. Изменения можно увидеть на Рис. 8(слева)
 - о Трансверсальное ускорение(T) имеет периодическое возмущение с амплитудой ≈ $2 \cdot 10^{-14}$, принимая значения[-9.390779; -5.049925] · 10^{-14} . Изменения можно увидеть на Рис. 8(справа)
 - о Нормальное ускорение(W) всегда равно 0.
- Орбита КЛА с каждым витком изменяется эксцентриситет уменьшается, делая орбиту ближе похожей на круговую; аргумент перицентра также медленно падает, что приводит к понижению высоты КЛА, причем в перигее $\Delta\varpi(-2.38786\cdot 10^{-10})$ сильно больше, чем в апогее $(-4.99107\cdot 10^{-17})$.

Приложение.

- 1. Таблица ГОСТ 4401-81 "Атмосфера стандартная". https://docs.cntd.ru/document/1200009588
- 2. Метод Эйлера.

https://ru.wikipedia.org/wiki/Метод_Эйлера

- 3. Вековые и периодические возмущения. https://ru.wikipedia.org/wiki/Вековые_возмущения
- 4. Ссылка на Github: https://github.com/rudnmk/MSF/tree/main/3/lab%203
- 5. Код программы:

```
main.cpp:
#include "link.h"
std::vector<double> createTHETADataFile(int rounds);
int main() {
int rounds = 3;
std::vector<double> THETA = createTHETADataFile(rounds);
unperturbed();
perturbed(THETA, rounds);
return 0;
}
std::vector<double> createTHETADataFile(int rounds) {
std::ofstream file;
std::ofstream unperturbedRadius;
unperturbedRadius.open("C:/Users/mk170/MSF/3/lab 3/lab 3
graph/unperturbedRadius.txt");
std::vector<double> THETA;
file.open("C:/Users/mk170/MSF/3/lab 3/lab 3 graph/THETAparams.txt");
for (int step = 0; step < (360 * rounds) + 1; step += 15) {
```

```
double stepPI = step * PI / 180.0;
THETA.push_back(stepPI);
unperturbed Radius << (P / (1.0 + ECC * cos(stepPI))) << ";
file << step << " ";
file.close();
unperturbedRadius.close();
return THETA;
}
perturbed.cpp:
#include "link.h"
void perturbed(std::vector<double> THETA, int rounds) {
std::ofstream radius;
radius.open("C:/Users/mk170/MSF/3/lab 3/lab 3 graph/radius.txt");
radius << std::setprecision(30);
std::ofstream p;
p.open("C:/Users/mk170/MSF/3/lab 3/lab 3 graph/p.txt");
p << std::setprecision(30);
std::ofstream ecc;
ecc.open("C:/Users/mk170/MSF/3/lab 3/lab 3 graph/ecc.txt");
ecc << std::setprecision(30);</pre>
std::ofstream omega;
omega.open("C:/Users/mk170/MSF/3/lab 3/lab 3 graph/omega.txt");
omega << std::setprecision(30);
std::ofstream i;
i.open("C:/Users/mk170/MSF/3/lab 3/lab 3 graph/i.txt");
i << std::setprecision(30);
std::ofstream sigma;
sigma.open("C:/Users/mk170/MSF/3/lab 3/lab 3 graph/sigma.txt");
sigma << std::setprecision(30);
std::ofstream S;
S.open("C:/Users/mk170/MSF/3/lab 3/lab 3 graph/S.txt");
S << std::setprecision(30);
std::ofstream T;
```

```
T.open("C:/Users/mk170/MSF/3/lab 3/lab 3 graph/T.txt");
T << std::setprecision(30);
std::ofstream W;
W.open("C:/Users/mk170/MSF/3/lab 3/lab 3 graph/W.txt");
double tempP = P;
double tempECC = ECC;
double tempOm = U;
double tempS;
double tempT;
std::vector<double>::iterator iter = THETA.begin();
int tmp = 0;
for (int step = 0; step < (360 * rounds) + 1; step += 15) {
double tempTHETA = *(iter + tmp);
double tempR = tempP / (1.0 + tempECC * cos(tempTHETA));
double V = m / tempP * (1.0 + pow(tempECC, 2.0) + 2 * tempECC *
cos(tempTHETA));
double Fa = (Cxa * AtmDensity * pow(V, 2.0) * Sa) / (2.0 * m);
tempS = -(Fa * tempECC * sin(tempTHETA)) / (sqrt(1.0 + pow(tempECC,
2.0) + 2.0 * tempECC * cos(tempTHETA)));
tempT = -(Fa * (1.0 + tempECC * cos(tempTHETA))) / (sqrt(1.0 + tempT + tempT)) / (sqrt(1.0 + tempT)) / (sqrt
pow(tempECC, 2.0) + 2.0 * tempECC * cos(tempTHETA)));
double pChange = (2.0 / \text{Mu}) * \text{pow(tempR, } 3.0) * \text{tempT};
double eChange = (pow(tempR, 2.0) / Mu) * (tempS * sin(tempTHETA) +
tempT * ((1.0 + (tempR / tempP)) * cos(tempTHETA) + tempECC *
(tempR / tempP)));
double omChange = (pow(tempR, 2.0) / (Mu * tempECC)) * (tempT * (1.0))
+ (tempR/tempP)) * sin(tempTHETA) - tempS * cos(tempTHETA));
std::cout << "delta p = " << pChange << "; deltaECC = " << eChange << ";
delta OMEGA = " << omChange << "." << std::endl;
radius << tempR << " ";
p << tempP << " ";
ecc << tempECC << " ";
omega << tempOm << " ";
```

```
i << INC << " ";
sigma << SIGMA << " ";
S << tempS << " ";
T << tempT << " ";
W << 0.0 << "";
tempP += (15.0 * PI / 180.0) * pChange;
tempECC += (15.0 * PI / 180.0) * eChange;
tempOm += (15.0 * PI / 180.0) * omChange;
tmp++;
radius.close();
p.close();
ecc.close();
omega.close();
i.close();
sigma.close();
S.close();
T.close();
W.close();
unperturbed.cpp:
#include "link.h"
void unperturbed() {
std::ofstream file;
file.open("C:/Users/mk170/MSF/3/lab 3/lab 3 graph/unperturbed.txt");
std::vector<double> parameters = { P, SIGMA, INC, U, ECC };
for (int i = 0; i < 5; i++) {
file << parameters[i] << " ";
file.close();
link.h:
```

```
#pragma once
#include <iostream>
#include <math.h>
#include <vector>
#include <fstream>
#include <iomanip>
#include <string>
//Constant params
#define Mu 398602.4415 //Gravity parameter
#define R 6378.1 //Earth's radius
//Initial data
#define PI 3.1415926
#define INC (40.5 * PI / 180.0) //Inclanation
#define Ha 860.0 //Apogee height
#define Hp 210.0 //Perigee height
#define SIGMA (40.0 * PI / 180.0) //The longitude of the ascending node
#define U (50.0 * PI / 180.0) //Latitude argument
#define Sa 12.0 //Area of Space Aircaft(SA)
#define m 1500.0 //SA's mass
#define Cxa 2.0 //Coefficient of frontal force resistance
//Orbital parameters(not found yet)
#define Ra R + Ha //Apogee radius
#define Rp R + Hp //Perigee radius
#define SMA (Rp + Ra) / 2.0 //Semi-major axis
#define ECC (Ra - Rp) / (Ra + Rp) //Eccentricity
#define P SMA * (1 - pow(ECC, 2.0)) //Focal parameter
#define AtmDensity 1.82838 * pow(10.0, -10.0)
void unperturbed();
void perturbed(std::vector<double> THETA
unperturbedGraph.py:
import pandas as ps
import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np
```

```
def draw(1, subtitle, label, angleTHETA):
  temp = list(np.repeat(l, len(angleTHETA)))
  plt.style.use("ggplot")
  figure, ax = plt.subplots()
  figure.suptitle(subtitle)
  THETA_array = np.asarray(angleTHETA).T
  l_array = np.asarray(temp).T
  ax.plot(THETA_array, l_array, color="red", label=label, alpha=1,
marker="s", markerfacecolor="black", markersize=1)
  ax.legend(loc="lower right")
  ax.set_xlabel("Theta angle, °")
  ax.set_ylabel(label)
  plt.show()
with open("THETAparams.txt", "r") as f:
  theta = f.readlines()
  f.close()
angleTHETA = theta[0].split(' ')
radTHETA = theta[0].split(' ')
angleTHETA.pop()
radTHETA.pop()
for i in range(len(angleTHETA)):
  angleTHETA[i] = int(angleTHETA[i])
  radTHETA[i] = float(int(radTHETA[i]) * np.pi / 180)
with open("unperturbed.txt", "r") as f:
  data = f.readlines()
  f.close()
with open("unperturbedRadius.txt", "r") as f:
  radius = f.readlines()
  f.close()
```

```
R = radius[0].split('')
R.pop()
for i in range(len(R)):
  R[i] = float(R[i])
DATA = data[0].split(' ')
DATA.pop()
P = float(DATA[0])
SIGMA = float(DATA[1])
INC = float(DATA[2])
OMEGA = float(DATA[3])
ECC = float(DATA[4])
chosenToDraw = list(np.repeat(OMEGA, 25))
#/----/
#Orbital trajectory
plt.figure()
plt.polar(radTHETA, R)
plt.title("Orbital trajectory of a space aircraft without perturbation")
plt.show()
#/----/
draw(P, "Focal Parameter, km", "P", angleTHETA)
draw(ECC, "Eccentricity", "ECC", angleTHETA)
draw(OMEGA, "Perigee argument, rad.", "ω", angleTHETA)
draw(INC, "Inclanation, rad.", "i", angleTHETA)
draw(SIGMA, "Longtitude of the ascending node, rad.", "\Omega", angleTHETA)
perturbedGraph.py:
import pandas as ps
import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np
def auto(1):
  temp = 1[0].split('')
```

```
temp.pop()
  for i in range(len(temp)):
     temp[i] = float(temp[i])
  return temp
def draw(l, subtitle, label, angleTHETA):
  plt.style.use("ggplot")
  figure, ax = plt.subplots()
  figure.suptitle(subtitle)
  THETA_array = np.asarray(angleTHETA).T
  l_array = np.asarray(1).T
  ax.plot(THETA_array, l_array, color="red", label=label, alpha=1,
marker="s", markerfacecolor="black", markersize=1)
  ax.legend(loc="lower right")
  ax.set_xlabel("Theta angle, °")
  ax.set_ylabel(label)
  plt.show()
with open("THETAparams.txt", "r") as f:
  theta = f.readlines()
  f.close()
angleTHETA = theta[0].split(' ')
radTHETA = theta[0].split(' ')
angleTHETA.pop()
radTHETA.pop()
for i in range(len(angleTHETA)):
  angleTHETA[i] = int(angleTHETA[i])
  radTHETA[i] = float(int(radTHETA[i]) * np.pi / 180)
with open("radius.txt", "r") as f:
  radius = f.readlines()
  f.close()
with open("p.txt", "r") as f:
```

```
p = f.readlines()
  f.close()
with open("ecc.txt", "r") as f:
  ecc = f.readlines()
  f.close()
with open("omega.txt", "r") as f:
  omega = f.readlines()
  f.close()
with open("i.txt", "r") as f:
  i = f.readlines()
  f.close()
with open("sigma.txt", "r") as f:
  sigma = f.readlines()
  f.close()
with open("S.txt", "r") as f:
  s = f.readlines()
  f.close()
with open("T.txt", "r") as f:
  t = f.readlines()
  f.close()
with open("W.txt", "r") as f:
  w = f.readlines()
  f.close()
P = auto(p)
ECC = auto(ecc)
OMEGA = auto(omega)
INC = auto(i)
SIGMA = auto(sigma)
S = auto(s)
T = auto(t)
W = auto(w)
R = auto(radius)
print(max(T), min(T))
draw(P, "Focal Parameter, km", "P", angleTHETA)
draw(ECC, "Eccentricity", "ECC", angleTHETA)
```

```
draw(OMEGA, "Perigee argument, rad.", "\omega", angleTHETA) draw(INC, "Inclanation, rad.", "i", angleTHETA) draw(SIGMA, "Longtitude of the ascending node, rad.", "\Omega", angleTHETA) draw(S, "S acceleration, km/h^2", "S", angleTHETA) draw(T, "T acceleration, km/h^2", "T", angleTHETA) draw(W, "W acceleration, km/h^2", "W", angleTHETA) #/------/#Orbital trajectory plt.figure() plt.polar(radTHETA, R) plt.title("Orbital trajectory of a space aircraft with perturbation") plt.show() #/------/
```