



合肥工业大学

HEFEI UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

线性代数

张神星 (合肥工业大学)

办公室: 翡翠科教楼 B1810 东

Email: zhangshenxing@hfut.edu.cn

课件地址: <https://zhangshenxing.github.io>

第二章 矩阵及其运算

- ① 矩阵的线性运算和乘法
- ② 矩阵的运算: 转置和行列式
- ③ 逆矩阵
- ④ 分块矩阵
- ⑤ 矩阵的初等变换
- ⑥ 矩阵的秩

第一节 矩阵的线性运算和乘法

- 矩阵和线性变换
- 矩阵的线性运算
- 矩阵的乘法
- 矩阵的幂

我们已经在上一章知道了什么是矩阵和方阵. 为了研究一般的线性方程组的解, 我们需要考虑一般的矩阵. 分别用记号

- $M_{m \times n}(\mathbb{R})$ 表示 m 行 n 列的矩阵全体;
- $M_n(\mathbb{R})$ 表示 n 阶方阵全体.

这里我们没有特别强调矩阵元素的取值范围.

- 如果矩阵元素都是实数, 则称其为实矩阵、实方阵, 对应集合记作 $M_{m \times n}(\mathbb{R}), M_n(\mathbb{R})$.
- 如果矩阵元素都是复数, 则称其为复矩阵、复方阵, 对应集合记作 $M_{m \times n}(\mathbb{C}), M_n(\mathbb{C})$.

元素全为零的矩阵为**零矩阵** $O \in M_{m \times n}$. 方阵中

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ & & \ddots & \vdots \\ & & & a_{nn} \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} a_{11} & & & \\ a_{21} & a_{22} & & \\ \vdots & \vdots & \ddots & \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n \end{pmatrix} \in M_n$$

分别为上三角阵, 下三角阵和对角阵. 为书写方便, 对角阵也可记作

$$\text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n).$$

$$\mathbf{E}_n = \text{diag}(1, 1, \dots, 1) \in M_n$$

为单位阵.

我们在第一章中说过, 线性方程组

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n = y_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n = y_2 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n = y_m \end{cases}$$

的系数矩阵是一个 $m \times n$ 矩阵. 如果我们把 x_1, \dots, x_n 看作自变量, y_1, \dots, y_m 看作因变量, 那么上述关系就给出了一个映射.

为了描述这个映射, 我们引入向量的概念. 将只有一行的矩阵

$$(a_1, a_2, \dots, a_n) \in M_{1 \times n}$$

称为 n 维行矩阵或行向量. 只有一列的矩阵

$$\begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix} \in M_{n \times 1}$$

称为 n 维列矩阵或列向量. 为了书写方便, 可以把列向量写成

$$(b_1, b_2, \dots, b_n)^T.$$

当我们不特别指明时, 向量指的就是列向量.

向量的加法和数乘

令 \mathbb{R}^n 表示所有 n 维列向量形成的集合. 例如 \mathbb{R}^2 就是平面直角坐标系里的点, 而 \mathbb{R}^3 则表示空间中的点.

类似于二维和三维向量的情形, 我们可以在 \mathbb{R}^n 上定义**加法**和**数乘**:

$$(1) \quad (a_1, \dots, a_n)^T + (b_1, \dots, b_n)^T = (a_1 + b_1, \dots, a_n + b_n)^T;$$

(2) $\lambda(a_1, \dots, a_n)^T = (\lambda a_1, \dots, \lambda a_n)^T$.

将 \mathbb{R} 均换成 \mathbb{C} , 则可以得到 \mathbb{C}^n 上的加法和数乘. \mathbb{R}^n 或 \mathbb{C}^n 上的加法和数乘满足:

(1) $\alpha + \beta = \beta + \alpha$;

$$(2) \quad \alpha + (\beta + \gamma) = (\alpha + \beta) + \gamma;$$

(3) 零向量 $\mathbf{0} = (0, \dots, 0)$ 满足 $\mathbf{0} + \alpha = \alpha$;

(4) 对任意 α , 存在 β 使得 $\alpha + \beta = 0$. 称 β 为 α 的负向量;

(5) $1 \cdot \alpha = \alpha$;

(6) $(k\ell)\alpha = k(\ell)\alpha$;

(7) $(k + \ell)\alpha = k\alpha + \ell\alpha$;

(8) $k(\alpha + \beta) = k\alpha + k\beta$.

定义

如果映射 $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ 满足

$$(1) \quad f(\alpha + \beta) = f(\alpha) + f(\beta), \forall \alpha, \beta \in \mathbb{R}^n;$$

$$(2) \quad f(\lambda \boldsymbol{\alpha}) = \lambda f(\boldsymbol{\alpha}), \forall \lambda \in \mathbb{R}, \forall \boldsymbol{\alpha} \in \mathbb{R}^n,$$

称 f 是一个线性变换.

对于线性变换 $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$, 记

$$f \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{21} \\ \vdots \\ a_{m1} \end{pmatrix}, \quad f \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{12} \\ a_{22} \\ \vdots \\ a_{m2} \end{pmatrix}, \dots, f \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{1n} \\ a_{2n} \\ \vdots \\ a_{mn} \end{pmatrix}.$$

根据线性变换的性质,

$$f \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n \end{pmatrix}.$$

它的系数形成了一个矩阵

$$\mathbf{A} = (a_{ij})_{m \times n} = \left(f \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, f \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \dots, f \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix} \right) \in M_{m \times n}(\mathbb{R}).$$

线性变换 $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ 全体和 $M_{m \times n}(\mathbb{R})$ 之间是一一对应的.

将 \mathbb{R} 换成 \mathbb{C} 也有类似结论, 之后不再赘述.

线性变换的例子：旋转

如何用矩阵表示平面 \mathbb{R}^2 上的旋转? 设 $A(x_1, x_2)$ 是平面上的一个点, 沿着原点逆时针旋转角度 θ 变成 $B(y_1, y_2)$. 利用极坐标将 A 表示为

$$\begin{cases} x_1 = \rho \cos \alpha, \\ x_2 = \rho \sin \alpha, \end{cases}$$

那么

$$\begin{cases} y_1 = \rho \cos(\alpha + \theta) = \rho(\cos \alpha \cos \theta - \sin \alpha \sin \theta) = (\cos \theta)x_1 - (\sin \theta)x_2, \\ y_2 = \rho \sin(\alpha + \theta) = \rho(\cos \alpha \sin \theta + \sin \alpha \cos \theta) = (\sin \theta)x_1 + (\cos \theta)x_2. \end{cases}$$

因此上述旋转变换 \mathcal{A} 对应的矩阵为

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \in M_2(\mathbb{R}).$$

- $A = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{pmatrix}$ 表示各个分量分别放大 λ_i 倍的线性变换.
- $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ 表示平面中沿着直线 $x_1 = x_2$ 翻转.
- $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ 表示三维空间中沿着直线 $x_1 = x_2 = x_3$ 旋转 $\frac{2\pi}{3}$.
- 想一想: $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$ 表示什么线性变换?

给定两个线性变换 $f, g: \mathbb{C}^n \rightarrow \mathbb{C}^m$, 定义

$$(f + g)(\mathbf{x}) = f(\mathbf{x}) + g(\mathbf{x}).$$

由此得到对应的矩阵的加法:

定义

设 $A = (a_{ij})_{m \times n}, B = (b_{ij})_{m \times n}$. 定义

$$\mathbf{A} + \mathbf{B} = (a_{ij} + b_{ij})_{m \times n}.$$

只有同型矩阵(行列数都相同的矩阵)才能相加. 矩阵的加法满足:

- (1) $A + B = B + A$;
- (2) $(A + B) + C = A + (B + C)$;
- (3) $A + O = A$.

注意两个方阵的和的行列式 $|A + B|$ 一般不等于各自行列式的和 $|A| + |B|$.

例

设 $A = \begin{pmatrix} a_1 & c_1 & d_1 \\ a_2 & c_2 & d_2 \\ a_3 & c_3 & d_3 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} b_1 & c_1 & d_1 \\ b_2 & c_2 & d_2 \\ b_3 & c_3 & d_3 \end{pmatrix}$, $|A| = 2, |B| = 1$. 计算 $|A + B|$.

解

$$\begin{aligned} |\mathbf{A} + \mathbf{B}| &= \begin{vmatrix} a_1 + b_1 & 2c_1 & 2d_1 \\ a_2 + b_2 & 2c_2 & 2d_2 \\ a_3 + b_3 & 2c_3 & 2d_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_1 & 2c_1 & 2d_1 \\ a_2 & 2c_2 & 2d_2 \\ a_3 & 2c_3 & 2d_3 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} b_1 & 2c_1 & 2d_1 \\ b_2 & 2c_2 & 2d_2 \\ b_3 & 2c_3 & 2d_3 \end{vmatrix} \\ &= 4|\mathbf{A}| + 4|\mathbf{B}| = 12. \end{aligned}$$

给定一个线性变换 $f: \mathbb{C}^n \rightarrow \mathbb{C}^m$ 和一个数 $\lambda \in \mathbb{C}$, 定义

$$(\lambda f)(\mathbf{x}) = \lambda(f(\mathbf{x})).$$

由此得到对应的矩阵的数乘:

定义

数 λ 和矩阵 $A = (a_{ij})_{m \times n}$ 的数乘定义为

$$\lambda \mathbf{A} = (\lambda a_{ij})_{m \times n}.$$

列矩阵的加法和数乘就是其对应的列向量的加法和数乘. 数乘矩阵满足:

- (1) $(\lambda\mu)\mathbf{A} = \lambda(\mu\mathbf{A}) = \mu(\lambda\mathbf{A});$
- (2) $(\lambda + \mu)\mathbf{A} = \lambda\mathbf{A} + \mu\mathbf{A};$
- (3) $\lambda(\mathbf{A} + \mathbf{B}) = \lambda\mathbf{A} + \lambda\mathbf{B};$
- (4) $1 \cdot \mathbf{A} = \mathbf{A}, 0 \cdot \mathbf{A} = \mathbf{O}, \lambda\mathbf{O} = \mathbf{O}.$

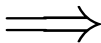
-1 与 A 的数乘称为 A 的负矩阵

$$-A = (-a_{ij})_{m \times n}.$$

那么矩阵的减法就是

$$\mathbf{A} - \mathbf{B} = \mathbf{A} + (-\mathbf{B}) = (a_{ij} - b_{ij})_{m \times n}.$$

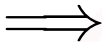
想一想: $|\lambda A| = \lambda |A|$? \times 如果 $A \in M_n$, 则 $|\lambda A| = \lambda^n |A|$.



我们只需要增加每个元素的值, 例如

$$\mathbf{A} + \begin{pmatrix} 50 & 50 & \dots & 50 \\ 50 & 50 & \dots & 50 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 50 & 50 & \dots & 50 \end{pmatrix}, \quad 1.5\mathbf{A}.$$

如何让图像反色?



$$\begin{pmatrix} 255 & 255 & \dots & 255 \\ 255 & 255 & \dots & 255 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 255 & 255 & \dots & 255 \end{pmatrix} - \mathbf{A}.$$

设线性映射

$$f : \mathbb{C}^n \rightarrow \mathbb{C}^m, \quad g : \mathbb{C}^p \rightarrow \mathbb{C}^n, \quad h = f \circ g : \mathbb{C}^p \rightarrow \mathbb{C}^m$$

对应的矩阵为 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, $B = (b_{ij})_{n \times p}$, $C = (c_{ij})_{m \times p}$. 如何用 A, B 来表示 C 呢?

设 $\boldsymbol{x} = (x_1, \dots, x_p)^T \in \mathbb{C}^p$, 那么

$$g(\mathbf{x}) = (y_1, \dots, y_n)^\top, \quad y_k = \sum_{j=1}^p b_{kj} x_j.$$

$$f(g(\mathbf{x})) = (z_1, \dots, z_m)^T, \quad z_i = \sum_{k=1}^n a_{ik} y_k = \sum_{k=1}^n a_{ik} \sum_{j=1}^p b_{kj} x_j = \sum_{j=1}^p \left(\sum_{k=1}^n a_{ik} b_{kj} \right) x_j.$$

$$\implies \mathbf{C} = (c_{ij})_{m \times p}, \quad c_{ij} = \sum_{k=1}^n a_{ik} b_{kj}.$$

我们把它定义为矩阵的乘法 $C = AB$.

定义

设 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, $B = (b_{ij})_{n \times p}$. 定义矩阵的乘法为 $C = AB = (c_{ij})_{m \times p}$, 其中

$$c_{ij} = \sum_{k=1}^n a_{ik} b_{kj}.$$

只有第一个矩阵的列数等于第二个矩阵的行数才能相乘.

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} =? \text{ } \times .$$

设 $A = (a_1, \dots, a_n)$ 是 n 维行向量, $B = (b_1, \dots, b_n)^T$ 是 n 维列向量.
 $AB, BA = ?$

$$AB = \sum_{i=1}^n a_i b_i, \quad BA = (b_i a_j)_{n \times n} \in M_n.$$

对于矩阵 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, $B = (b_{ij})_{n \times p}$. AB 的 (i, j) 元其实就是 A 第 i 行对应的行向量和 B 第 j 列对应的列向量相乘得到的数 (1 阶方阵):

$$\begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \vdots \\ \alpha_m \end{pmatrix} (\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_p) = \begin{pmatrix} \alpha_1 \beta_1 & \alpha_1 \beta_2 & \cdots & \alpha_1 \beta_p \\ \alpha_2 \beta_1 & \alpha_2 \beta_2 & \cdots & \alpha_2 \beta_p \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \alpha_m \beta_1 & \alpha_m \beta_2 & \cdots & \alpha_m \beta_p \end{pmatrix}.$$

例：矩阵乘法的计算

例

求矩阵 $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & -1 \\ 2 & 1 & 4 & 0 \end{pmatrix}$ 与 $B = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ -2 & 3 & 1 \\ 1 & 5 & 0 \\ 1 & -3 & 4 \end{pmatrix}$ 的乘积 AB .

解

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & -1 \\ 2 & 1 & 4 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ -2 & 3 & 1 \\ 1 & 5 & 0 \\ 1 & -3 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 & 9 & -1 \\ 6 & 23 & 3 \end{pmatrix}.$$

设线性方程组

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n = b_m, \end{cases}$$

的系数矩阵为 A . 如果我们令

$$\mathbf{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \in M_{n \times 1}, \quad \mathbf{b} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix} \in M_{m \times 1},$$

那么上述方程等价于矩阵方程 $Ax = b$. 对应的齐次方程为 $Ax = 0$.

矩阵 A 对应的线性变换就是

$$f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m, \quad \mathbf{x} \mapsto \mathbf{A}\mathbf{x}.$$

由此可知矩阵乘法满足如下性质:

- (1) $(AB)C = A(BC)$;
- (2) $\lambda(AB) = (\lambda A)B = A(\lambda B)$;
- (3) $A(B + C) = AB + AC$;
- (4) 如果 $A \in M_{m \times n}$, 则 $E_m A = A E_n = A$.
- (5) 如果 $A \in M_{m \times n}$, 则 $O_{p \times m} A = O_{p \times n}$, $A O_{n \times p} = O_{m \times p}$.

矩阵乘法无交换律和消去律

矩阵的乘法不能随意交换顺序. 一般称 AB 为 A 左乘 B , 或者 B 右乘 A . 如果 $AB = BA$, 则称 A, B 是可交换的. 此时 A, B 必为同阶方阵. 例如

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 5 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

矩阵乘法也没有消去律: $AB = O$ 推不出 $A = O$ 或 $B = O$. 例如

$$\begin{pmatrix} 2 & 4 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = \mathbf{O}_2.$$

由此可知: $AC = BC$ 推不出 $A = B$.

练习

设 A, B 为 $n > 1$ 阶方阵, 则 $A + AB = (C)$

- (A) $A(1 + B)$ (B) $(E + B)A$ (C) $A(E + B)$ (D) 以上都不对

例：与给定矩阵可交换

例

求与矩阵 $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ 可交换的所有矩阵.

解

设 $B = (a_{ij})_{3 \times 3}$ 与 A 可交换, 则

$$\mathbf{A}\mathbf{B} = \begin{pmatrix} a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \mathbf{B}\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 0 & a_{11} & a_{12} \\ 0 & a_{21} & a_{22} \\ 0 & a_{31} & a_{32} \end{pmatrix}.$$

$$\text{即 } B = \begin{pmatrix} \Rightarrow a_{11} = a_{21} = a_{31} = a_{32} = 0, & a_{11} = a_{22} = a_{33}, & a_{23} = a_{12}, \\ a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ & a_{11} & a_{12} \\ & & a_{11} \end{pmatrix}.$$

某位同学拍身份证照片拍成了下图的样子, 如何能否修复好呢?



以左下角为原点, 通过测量发现 A 坐标为 $(521, 88)$, B 坐标为 $(19, 311)$.

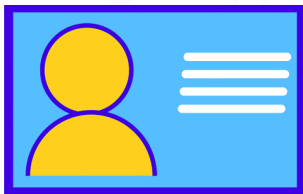
经过查询知道身份证长宽比为 $85.6 : 54$. 令 $A' = (427, 0), B' = (270, 0)$. 我们希望找到一个线性变换, 将 A, B 变为 A', B' .

设该线性变换对应的矩阵为 $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$, 那么

$$A \begin{pmatrix} 521 & 19 \\ 88 & 311 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 427 & 0 \\ 0 & 270 \end{pmatrix}, \quad \text{即}$$

即
$$\begin{cases} 521a + 88b = 427, \\ 19a + 311b = 0, \\ 511c + 88d = 0, \\ 19c + 311d = 270. \end{cases}$$

解得 $A = \begin{pmatrix} 0.828 & -0.051 \\ -0.148 & 0.877 \end{pmatrix}$.



定义

设 A 为 n 阶方阵, 定义 A 的幂

$$A^0 = E_n, \quad A^k = \underbrace{A \cdot A \cdot \dots \cdot A}_k.$$

矩阵幂满足如下性质 (k, ℓ 为正整数):

- (1) $\mathbf{A}^{k+\ell} = \mathbf{A}^k \cdot \mathbf{A}^\ell$;
- (2) $\mathbf{A}^{k\ell} = (\mathbf{A}^k)^\ell$.

注意 $(AB)^k$ 一般不等于 $A^k \cdot B^k$. 想一想下面的等式成立吗?

$$(A - B)(A + B) = A^2 - B^2?$$

$$(A + B)^2 = A^2 + 2AB + B^2?$$

例：矩阵的幂

例

设 $A = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$. 求 A^k .

解

$$\mathbf{A}^2 = \mathbf{A} \cdot \mathbf{A} = \text{diag}(\lambda_1^2, \dots, \lambda_n^2),$$

$$\mathbf{A}^3 = \mathbf{A} \cdot \mathbf{A}^2 = \text{diag}(\lambda_1^3, \dots, \lambda_n^3),$$

递推下去可知

$$\mathbf{A}^k = \text{diag}(\lambda_1^k, \dots, \lambda_n^k).$$

例：矩阵的幂

例

设 $A = \begin{pmatrix} \lambda & 1 & 0 \\ & \lambda & 1 \\ & & \lambda \end{pmatrix}$. 求 A^k .

解

$$\mathbf{A}^2 = \begin{pmatrix} \lambda & 1 & 0 \\ & \lambda & 1 \\ & & \lambda \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda & 1 & 0 \\ & \lambda & 1 \\ & & \lambda \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda^2 & 2\lambda & 1 \\ & \lambda^2 & 2\lambda \\ & & \lambda^2 \end{pmatrix}.$$

例：矩阵的幂

续解

$$\mathbf{A}^2 = \begin{pmatrix} \lambda & 1 & 0 \\ & \lambda & 1 \\ & & \lambda \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda^2 & 2\lambda & 1 \\ & \lambda^2 & 2\lambda \\ & & \lambda^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda^3 & 3\lambda^2 & 3\lambda \\ & \lambda^3 & 3\lambda^2 \\ & & \lambda^3 \end{pmatrix}.$$

归纳可知

$$\mathbf{A}^k = \begin{pmatrix} \lambda^k & k\lambda^{k-1} & \frac{k(k-1)}{2}\lambda^{k-2} \\ & \lambda^k & k\lambda^{k-1} \\ & & \lambda^k \end{pmatrix}.$$

例：矩阵的幂

另解

设 $N = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ & 0 & 1 \\ & & 0 \end{pmatrix}$, 则 $N^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ & 0 & 0 \\ & & 0 \end{pmatrix}$, $N^3 = O$. 由于 $A = \lambda E + N$ 且 E 和 N 可交换, 因此

$$\begin{aligned} \mathbf{A}^k &= (\lambda E + \mathbf{N})^k = \lambda^k \mathbf{E} + \mathbf{C}_k^1 \lambda^{k-1} \mathbf{N} + \mathbf{C}_k^2 \lambda^{k-2} \mathbf{N}^2 \\ &= \begin{pmatrix} \lambda^k & k\lambda^{k-1} & \frac{k(k-1)}{2} \lambda^{k-2} \\ & \lambda^k & k\lambda^{k-1} \\ & & \lambda^k \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

例：矩阵的幂

例

设 $A = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$. 求 A^k .

解

注意到 A 对应平面 \mathbb{R}^2 上的线性变换是逆时针旋转 θ , 所以 A^k 就是逆时针旋转 $n\theta$, 对应的矩阵为

$$\mathbf{A}^k = \begin{pmatrix} \cos k\theta & -\sin k\theta \\ \sin k\theta & \cos k\theta \end{pmatrix}.$$

例：矩阵的幂

例

设 $A = (1, 2, 3), B = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$. 求 $(BA)^k$.

解

注意到 $AB = 3$, 因此

$$(BA)^k = B(AB)^{k-1}A = B \dots 3^{k-1} \cdot A = 3^{k-1}BA = \begin{pmatrix} -3^{k-1} & -2 \cdot 3^{k-1} & -3^k \\ 2 \cdot 3^{k-1} & 4 \cdot 3^{k-1} & 2 \cdot 3^k \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

例：矩阵的幂

练习

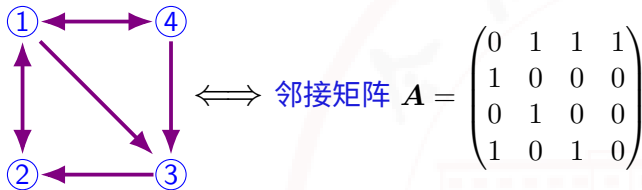
设 $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 4 & 6 \\ 3 & 6 & 9 \end{pmatrix}$. 求 A^k .

答案

注意到 $A = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} (1, 2, 3)$, 因此 $A^k = 14^{k-1} A$.

想一想: $A^2 = E$ 能推出 $A = E$ 或 $-E$ 吗?

网上订票系统里记录了所有能直飞的航班线路. 对于不能直达的城市, 该怎么确定是否有换乘方案呢? 例如 4 个城市之间的航线如图所示:



邻接矩阵中 $a_{ij} = 1$ 表示从 i 到 j 有直飞航线.

那么 A^2 的 (i, j) 元

$$b_{ij} = \sum_{k=1}^4 a_{ik} a_{kj}$$

就是从 i 到 j 换乘一次的方案数. 例如从① \Rightarrow ③:

$$\mathbf{A}^2 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

由于 $b_{23} = 1$, 因此可通过② \Rightarrow ① \Rightarrow ③换乘一次到达.

想一想：如何从③到达④？

第二节 矩阵的运算：转置和行列式

- 矩阵的转置
- 方阵的行列式

上一章我们已经说过, 如果 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, 称

$$A^T = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{21} & \cdots & a_{m1} \\ a_{12} & a_{22} & \cdots & a_{m2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

为矩阵 A 的**转置**, 它是 $n \times m$ 矩阵. 例如行向量的转置是列向量, 方阵的转置还是方阵, 上三角阵的转置是下三角阵. 矩阵的转置满足如下性质:

- (1) $(A^T)^T = A$;
- (2) $(A + B)^T = A^T + B^T$;
- (3) $(\lambda A)^T = \lambda A^T$;
- (4) $(AB)^T = B^T A^T$.

例如

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ c_3 \end{pmatrix},$$

两边取转置得到

$$(b_1, b_2, b_3) \begin{pmatrix} a_{11} & a_{21} & a_{31} \\ a_{12} & a_{22} & a_{32} \\ a_{13} & a_{23} & a_{33} \end{pmatrix} = (c_1, c_2, c_3).$$

例

设 $A = \begin{pmatrix} a & -b & -c & -d \\ b & a & -d & c \\ c & d & a & -b \\ d & -c & b & a \end{pmatrix}$, 求 $|A|$.

这题当然可以直接硬算, 不过我们可以利用一点小技巧:

$$AA^T = \begin{pmatrix} a & -b & -c & -d \\ b & a & -d & c \\ c & d & a & -b \\ d & -c & b & a \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & b & c & d \\ -b & a & d & -c \\ -c & -d & a & b \\ -d & c & -b & a \end{pmatrix} = (a^2 + b^2 + c^2 + d^2)\mathbf{E}.$$

因此 $|A| = (a^2 + b^2 + c^2 + d^2)^2$ (因为一定有 a^4 项).

定义

- 如果方阵 A 满足 $A^T = A$, 称 A 为对称阵;
- 如果 $A^T = -A$, 称 A 为反对称阵.

例如 $\begin{pmatrix} 12 & 6 & 1 \\ 6 & 8 & 0 \\ 1 & 0 & 6 \end{pmatrix}$ 是对称阵. 对角矩阵都是对称阵.

例如 $\begin{pmatrix} 0 & 6 & 1 \\ -6 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ 是反对称阵. 反对称阵的对角线均为 0.

例

证明: 任一方阵均可写成一对称阵和一反对称阵之和.

证明

$$\mathbf{A} = \frac{\mathbf{A} + \mathbf{A}^T}{2} + \frac{\mathbf{A} - \mathbf{A}^T}{2}.$$

5

想一想: 如果函数 $f(x)$ 的定义域关于原点对称, 那么 $f(x)$ 一定可以表示成一个偶函数和一个奇函数之和.

方阵的行列式我们已在上一章详细研究过. 如果方阵 A 的行列式 $|A| = 0$, 称 A 为退化矩阵, 否则称为非退化矩阵. 行列式满足如下性质:

- (1) $|A^T| = |A|$;
- (2) $|\lambda A| = \lambda^n |A|$, 其中 A 是 n 阶方阵;
- (3) $|AB| = |A| \cdot |B| = |BA|$.

我们来证明 $|AB| = |A| \cdot |B|$. 设 $A = (a_{ij}), B = (b_{ij})$,

$$D = \begin{vmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & 0 \\ a_{1n} & \cdots & a_{nn} & 0 & \cdots & 0 \\ -1 & & & b_{11} & \cdots & b_{nn} \\ & \ddots & & \vdots & \ddots & \vdots \\ & & -1 & b_{n1} & \cdots & b_{nn} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \mathbf{A} & \mathbf{O} \\ -\mathbf{E} & \mathbf{B} \end{vmatrix} = |\mathbf{A}| \cdot |\mathbf{B}|.$$

经过变换 $c_{n+j} + b_{1j}c_1 + \cdots + b_{nj}c_n, j = 1, \dots, n$ 得到 $D = \begin{vmatrix} A & C \\ -E & O \end{vmatrix}$, 其中

$C = (c_{ij})$, $c_{ij} = \sum_{k=1}^n b_{kj}a_{ik}$. 换言之 $C = AB$. 再进行变换 $r_i \leftrightarrow r_{n+j}, j = 1, \dots, n$ 得到

$$D = (-1)^n \begin{vmatrix} -\mathbf{E} & \mathbf{O} \\ \mathbf{A} & \mathbf{C} \end{vmatrix} = (-1)^n |-\mathbf{E}| \cdot |\mathbf{C}| = |\mathbf{C}| = |\mathbf{AB}|.$$

例：方阵的行列式

练习

设 A 为 5 阶方阵, $|A| = -1$, 则 $|2A| = \underline{-32}$, $||A|A| = \underline{1}$.

练习

设 $\alpha = (1, 0, -1)$, $A = \alpha^T \alpha$, 则 $|5E - A^3| = \underline{-75}$.

练习

$$\begin{vmatrix} 2 \sin a \cos a & \sin a \cos b + \cos a \sin b & \sin a \cos c + \cos a \sin c \\ \sin b \cos a + \cos b \sin a & 2 \sin b \cos b & \sin b \cos c + \cos b \sin c \\ \sin c \cos a + \cos c \sin a & \sin c \cos b + \cos c \sin b & 2 \sin c \cos c \end{vmatrix} = \underline{0}.$$

例：方阵的行列式

答案

注意到

$$\begin{pmatrix} 2 \sin a \cos a & \sin a \cos b + \cos a \sin b & \sin a \cos c + \cos a \sin c \\ \sin b \cos a + \cos b \sin a & 2 \sin b \cos b & \sin b \cos c + \cos b \sin c \\ \sin c \cos a + \cos c \sin a & \sin c \cos b + \cos c \sin b & 2 \sin c \cos c \end{pmatrix} \\ = \begin{pmatrix} \sin a & \cos a & 0 \\ \sin b & \cos b & 0 \\ \sin c & \cos c & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \cos a & \cos b & \cos c \\ \sin a & \sin b & \sin c \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

设 $A \in M_{m \times n}$, $B \in M_{n \times m}$. 如果 $m > n$, 那么

$$|AB| = \left| (A, O_{m \times (m-n)}) \begin{pmatrix} B \\ O_{(m-n) \times m} \end{pmatrix} \right| = 0 = |BA|.$$

第三节 逆矩阵

- 方阵的伴随矩阵
- 逆矩阵的定义和形式
- 逆矩阵的性质
- 逆矩阵的应用

定义

设 $A = (a_{ij})_{n \times n}$. 由 A 的代数余子式形成的矩阵

$$\mathbf{A}^* = (A_{ji}) = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{21} & \cdots & A_{n1} \\ A_{12} & A_{22} & \cdots & A_{n2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{1n} & A_{2n} & \cdots & A_{nn} \end{pmatrix}$$

称为矩阵 A 的伴随矩阵.

注意, 伴随矩阵的 (i, j) 元是代数余子式 A_{ji} 而不是 A_{ij} .

例

如果 $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$, 那么 $A^* = \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$.

伴随矩阵满足如下重要性质:

(1) $AA^* = A^*A = |A|E_n.$

这是因为

$$\mathbf{A}\mathbf{A}^* = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A_{11} & A_{21} & \cdots & A_{n1} \\ A_{12} & A_{22} & \cdots & A_{n2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{1n} & A_{2n} & \cdots & A_{nn} \end{pmatrix}$$

的 (i, j) 元是

$$a_{i1}A_{j1} + \cdots + a_{in}A_{jn} = \begin{cases} |\mathbf{A}|, & i = j; \\ 0, & i \neq j. \end{cases}$$

$$(2) \quad (k\mathbf{A})^* = k^{n-1}\mathbf{A}^*.$$

(3) $(\mathbf{A}^T)^* = (\mathbf{A}^*)^T$.

$$(4) \quad |\mathbf{A}^*| = |\mathbf{A}|^{n-1}.$$

如果 $A = O$, 显然 $A^* = O$. 如果 $|A| = 0$ 但 $A \neq O$, 那么

$$\mathbf{A}^* \begin{pmatrix} a_{1j} \\ a_{2j} \\ \vdots \\ a_{nj} \end{pmatrix} = \mathbf{O}_{n \times 1}.$$

所以以 A^* 为系数的齐次线性方程组有非零解, 从而 $|A^*| = 0$.

如果 $|A| \neq 0$, 由 $|A^*| \cdot |A| = |A E_n| = |A|^n$ 可得.

例

设非零 $n \geq 3$ 实方阵 A 满足对任意 i, j , $a_{ij} = A_{ij}$. 求 $|A|$.

解

由题设可知 $(A^*)^T = A$. 因此 $|A^*| = |A| = |A|^{n-1}$, 从而 $|A| = 0$ 或 1 .

如果 $|\mathbf{A}| = 0$, 则

$$AA^* = AA^T = |A|E = O.$$

而 AA^T 的第 i 个对角元为

$$\sum_{k=1}^n a_{ik}^2 \geq 0.$$

于是 A 所有元素均为零, 矛盾! 因此 $|A| = 1$.

给定一个线性变换 $f: \mathbb{C}^n \rightarrow \mathbb{C}^m$, 如果线性变换 $g: \mathbb{C}^m \rightarrow \mathbb{C}^n$ 满足

$$(gf)(\mathbf{u}) = \mathbf{u}, \forall \mathbf{u} \in \mathbb{C}^n, \quad (fg)(\mathbf{v}) = \mathbf{v}, \forall \mathbf{v} \in \mathbb{C}^m,$$

则称 g 是 f 的逆.

设 f, g 对应的矩阵分别是 A, B , 则

$$AB = E_m, \quad BA = E_n.$$

注意到 $m \neq n$ 时上述等式不可能成立, 因为 $m > n$ 时, 通过补零列可知 $|AB| = 0$; $m < n$ 时 $|BA| = 0$. 因此线性变换的逆只可能在 $m = n$ 时存在.

由此得到对应的矩阵的逆的定义:

定义

设 A 是 n 阶方阵. 若存在 n 阶方阵 B 使得

$$AB = BA = E_n,$$

则称 A 是可逆矩阵, B 是 A 的逆矩阵.

(1) 如果 A 是可逆矩阵, 它的逆矩阵唯一吗?

设 B, B' 都是 A 的逆矩阵, 则

$$AB = E_n, \quad B'A = E_n.$$

于是

$$B = (B'A)B = B'(AB) = B'.$$

因此若逆矩阵存在必唯一.

(2) 任何非零矩阵都有逆吗?

设 $\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$, 则

$$a + c = 1, \quad 2a + 2c = 0.$$

这不可能, 因此 $\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 2 \end{pmatrix}$ 不可逆. 实际上从 $AB = E$ 可知

$$|A| \cdot |B| = 1.$$

所以退化矩阵都是不可逆的.

定理

n 阶方阵 A 可逆当且仅当 $|A| \neq 0$. 此时 $A^{-1} = \frac{A^*}{|A|}$.

推论

设 A, B 为 n 阶矩阵. 如果 $AB = E$ (或 $BA = E$), 则 $B = A^{-1}$.

证明

如果 $AB = E$, 则 $|A| \cdot |B| = 1, |A| \neq 0$. 因此 A 可逆.

$$A^{-1} = A^{-1}(AB) = B.$$



例：计算逆矩阵

例

证明 $A = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$ 可逆并求其逆矩阵.

解

由于 $|\mathbf{A}| = \cos^2 \theta + \sin^2 \theta = 1$, 因此 \mathbf{A} 可逆. 由于 $\mathbf{A}^* = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$, 因此

$$\mathbf{A}^{-1} = \frac{\mathbf{A}^*}{|\mathbf{A}|} = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}.$$

注意到 A 对应的是平面上沿原点逆时针旋转 θ , 因此 A^{-1} 对应的是平面上沿原点逆时针旋转 $-\theta$.

例：计算逆矩阵

例

$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ -1 & 3 & 4 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 2 & 3 & -1 \\ -1 & -3 & 5 \\ 1 & 5 & 11 \end{pmatrix}$ 是否可逆? 若可逆求其逆矩阵.

解

由于 $|A| = 10$, 因此 A 可逆. 计算其代数余子式为

$$A_{11} = 7, \quad A_{12} = 1, \quad A_{13} = 1, \quad A_{21} = -5, \quad A_{22} = 5$$

$$A_{23} = -5, \quad A_{31} = -3, \quad A_{32} = 1, \quad A_{33} = 1.$$

因此 $\mathbf{A}^{-1} = \frac{\mathbf{A}^*}{10} = \frac{1}{10} \begin{pmatrix} 7 & -5 & -3 \\ 1 & 5 & 1 \\ 1 & -5 & 1 \end{pmatrix}$. 由于 $|\mathbf{B}| = 0$, 因此 \mathbf{B} 不可逆.

逆矩阵的计算方法

逆矩阵通常采用下述方法计算:

- (1) 利用公式 $A^{-1} = \frac{1}{|A|}A^*$, 适用于 2, 3 阶方阵, 或用于抽象分析.
- (2) 寻找方阵 B 使得 $AB = E$, 适用于抽象矩阵求逆.
- (3) 利用矩阵的初等变换求逆矩阵, 该方法我们会在之后的学习中接触到.

例

设 A 为 n 阶矩阵且满足 $A^2 + 3A - 2E = O$. 求 A^{-1} 和 $(A - E)^{-1}$.

解

- (1) 由于 $A^2 + 3A = 2E$, 因此 $A(A + 3E) = 2E$, $A^{-1} = \frac{A + 3E}{2}$.
- (2) 由于 $(A - E)(A + 4E) = -2E$, 因此 $(A - E)^{-1} = -\frac{A + 4E}{2}$.

设

$$f(x) = a_m x^m + \cdots + a_1 x + a_0$$

是一个多项式. 定义

$$f(\mathbf{A}) = a_m \mathbf{A}^m + \cdots + a_1 \mathbf{A} + a_0 \mathbf{E}.$$

例如,

(1) 若 $A = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$, 则 $f(A) = \text{diag}(f(\lambda_1), \dots, f(\lambda_n))$.

$$(2) \quad f(PAP^{-1}) = Pf(A)P^{-1}.$$

若 $f(A) = O$, 我们想求 $(A - \alpha E)^{-1}$. 那么

$$f(\mathbf{A}) - f(\alpha)\mathbf{E} = (\mathbf{A} - \alpha\mathbf{E})\mathbf{B} = -f(\alpha)\mathbf{E}.$$

从而当 $f(\alpha) \neq 0$ 时, $(A - \alpha E)^{-1} = -\frac{B}{f(\alpha)}$.

例：计算逆矩阵

想一想: 如果 $A^3 + A^2 - 2E = O$, 如何求 $(A^2 + E)^{-1}$?

- (1) 待定系数设 $(A^2 + E)(aA^2 + bA + cE) = E$, 然后使得两边相减是 $A^3 + A^2 - 2E$ 的倍数.
- (2) 通过 $A^6 = (A^3)^2$ 得到 A^2 满足的方程.

例

多选题: 若 A, B, C 为同阶方阵, 且 A 可逆, 则 (AC).

- (A) 若 $AB = AC$, 则 $B = C$ (B) 若 $AB = CB$, 则 $A = C$
(C) 若 $AB = O$, 则 $B = O$ (D) 若 $BC = O$, 则 $B = O$

例：计算逆矩阵

例

设 n 阶方阵 A, B, C 满足 $ABC = E$, 则 (D).

- (A) $ACB = E$ (B) $CBA = E$ (C) $BAC = E$ (D) $CAB = E$

想一想 $B^{-1} = ?$

练习

设 $A = \begin{pmatrix} 4 & 1 & 3 \\ 4 & a & 7 \\ 3 & -1 & 4 \end{pmatrix}$, 且存在两个不等的 3×2 矩阵 B, C 使得 $AB = AC$, 则 $a = -3$.

练习

设 3 阶方阵 A 满足 $A^3 - 2A + E = O$, 且 $|A| = 2$, 则 $|(A^2 - 2E)^{-1}| = -2$.

逆矩阵的性质

逆矩阵满足如下性质:

(1) 设 A 可逆.

- \mathbf{A}^{-1} 也可逆, 且 $(\mathbf{A}^{-1})^{-1} = \mathbf{A}$;
- 若 $\lambda \neq 0$, 则 $\lambda \mathbf{A}$ 也可逆, 且 $(\lambda \mathbf{A})^{-1} = \frac{1}{\lambda} \mathbf{A}^{-1}$;
- \mathbf{A}^T 也可逆, 且 $(\mathbf{A}^T)^{-1} = (\mathbf{A}^{-1})^T$;
- $|\mathbf{A}^{-1}| = |\mathbf{A}|^{-1}$.

(2) 若 A, B 为同阶可逆矩阵, 则 AB 也可逆, 且

$$(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}.$$

一般地

$$(A_1 A_2 \cdots A_n)^{-1} = A_n^{-1} \cdots A_2^{-1} A_1^{-1}.$$

注意矩阵不能相除 $\frac{A}{B}$, 因为一般 $B^{-1}A \neq AB^{-1}$.

注意一般地, $(A+B)^{-1} \neq A^{-1} + B^{-1}$. 例如 $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ 均可逆, 但 $A+B = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ 不可逆.

伴随矩阵的性质

(5) 若 A 可逆, 则 $(A^{-1})^* = (A^*)^{-1} = \frac{A}{|A|}$.

证明

由于 $AA^* = |A|E$, 因此 $A^* = |A|A^{-1}$. 于是

$$(\mathbf{A}^{-1})^* = |\mathbf{A}^{-1}|(\mathbf{A}^{-1})^{-1} = \frac{\mathbf{A}}{|\mathbf{A}|}, \quad (\mathbf{A}^*)^{-1} = (|\mathbf{A}|\mathbf{A}^{-1})^{-1} = \frac{\mathbf{A}}{|\mathbf{A}|}.$$



例：求逆矩阵

例

设 A 是 3 阶方阵, $|A| = \frac{1}{2}$. 求 $|(2A)^{-1} - (2A)^*|$.

解

$$(2A)^{-1} - (2A)^* = \frac{1}{2}A^{-1} - 2^2A^* = A^* - 4A^* = -3A^*,$$

因此

$$|(2\mathbf{A})^{-1} - (2\mathbf{A})^*| = -27|\mathbf{A}^*| = -27|\mathbf{A}|^2 = -\frac{27}{4}.$$

例：解矩阵方程

如果 A, B 可逆, 下述矩阵方程可以由逆矩阵表出:

$$(1) \quad \mathbf{A}\mathbf{X} = \mathbf{C} \implies \mathbf{X} = \mathbf{A}^{-1}\mathbf{C};$$

$$(2) \quad \mathbf{X}\mathbf{A} = \mathbf{C} \implies \mathbf{X} = \mathbf{C}\mathbf{A}^{-1};$$

$$(3) \quad AXB = C \implies X = A^{-1}CB^{-1}.$$

例

设 $A = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 4 \end{pmatrix}$. 如果 $AX = A + 2X$, 求 X .

例：解矩阵方程

解

由题设得 $(A - 2E)X = A$. 注意到

$$|\mathbf{A} - 2\mathbf{E}| = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \end{vmatrix} = -1 \neq 0, \quad (\mathbf{A} - 2\mathbf{E})^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 \\ 2 & -2 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

因此

$$\mathbf{X} = (\mathbf{A} - 2\mathbf{E})^{-1}\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 \\ 2 & -2 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 & -2 & -2 \\ 4 & -3 & -2 \\ -2 & 2 & 3 \end{pmatrix}.$$

也可由 $X = E + 2(A - 2E)^{-1}$ 计算得到.

练习

设 3 阶矩阵 A, B 满足 $A^{-1}BA = 6A + BA$. 如果 $A = \text{diag}(\frac{1}{2}, \frac{1}{4}, \frac{1}{7})$, 求 B .

答案

右乘 A^{-1} 得到 $B = 6(A^{-1} - E)^{-1} = \text{diag}(6, 2, 1)$.
也可以左乘 A 右乘 A^{-1} 得到

$$(E - A)B = 6A = 6E - 6(E - A),$$

$$B = 6(\mathbf{E} - \mathbf{A})^{-1} - 6\mathbf{E} = \text{diag}(6, 2, 1).$$

例：解矩阵方程

例

解矩阵方程 $A^*X = A^{-1} + 2X$, 其中 $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$.

解

注意到 $|A| = 4$. 两边同时左乘 A 得到 $4X = E + 2AX$, 因此

$$\mathbf{X} = (4\mathbf{E} - 2\mathbf{A})^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & -2 & 2 \\ 2 & 2 & -2 \\ -2 & 2 & 2 \end{pmatrix}^{-1} = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

例：解矩阵方程

练习

解矩阵方程 $A^*XA = 2XA - 8E$, 其中 $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -2 \\ 0 & -2 & 4 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$.

答案

两边同时左乘 A 右乘 A^{-1} 得到

$$-2X = 2AX - 8E, \quad (A + E)X = 4E,$$

$$\mathbf{X} = 4(\mathbf{A} + \mathbf{E})^{-1} = 4 \begin{pmatrix} 2 & 2 & -2 \\ 0 & -1 & 4 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}^{-1} = 4 \begin{pmatrix} 2 & 4 & -6 \\ 0 & -4 & 8 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}.$$

例：解矩阵方程

例

设 $P = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 4 \end{pmatrix}, \Lambda = \begin{pmatrix} 1 & \\ & 2 \end{pmatrix}, AP = P\Lambda$, 求 A^n .

解

$$|\mathbf{P}| = 2, \mathbf{P}^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 4 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}, \mathbf{A} = \mathbf{P} \Lambda \mathbf{P}^{-1},$$

$$\begin{aligned} A^n &= P \Lambda P^{-1} \cdot P \Lambda P^{-1} \dots P \Lambda P^{-1} = P \Lambda^n P^{-1} \\ &= \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & \\ & 2^n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 - 2^n & 2^n - 1 \\ 2 - 2^{n+1} & 2^{n+1} - 1 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

我们会在后面学习到该技巧来计算一般方阵的幂次.

如果 $Ax = b$ 且 A 可逆, 则

$$\mathbf{x} = \mathbf{A}^{-1}\mathbf{b} = \frac{1}{|\mathbf{A}|}\mathbf{A}^*\mathbf{b}$$

因此

$$x_i = \frac{1}{|\mathbf{A}|} \sum_{k=1}^n A_{ki} b_k.$$

此即克拉默法则.

容易知道, 2 阶方阵满足 $(A^*)^* = A$.

如果 A 是 $n \geq 3$ 阶非退化方阵, 则

$$(\mathbf{A}^*)^* = |\mathbf{A}^*|(\mathbf{A}^*)^{-1} = |\mathbf{A}|^{n-1} \frac{\mathbf{A}}{|\mathbf{A}|} = |\mathbf{A}|^{n-2} \mathbf{A}.$$

如果 A 是 $n \geq 3$ 阶退化方阵, 我们会在后面证明 $(A^*)^* = O$. 因此

伴随矩阵的性质

$$(6) \quad (\mathbf{A}^*)^* = \begin{cases} \mathbf{A}, & n = 2; \\ |\mathbf{A}|^{n-2} \mathbf{A}, & n \geq 3. \end{cases}$$

例：逆矩阵的性质

练习

单选题: 设 A 是 n 阶方阵, 如果 (D), 则 $A - E$ 可逆.

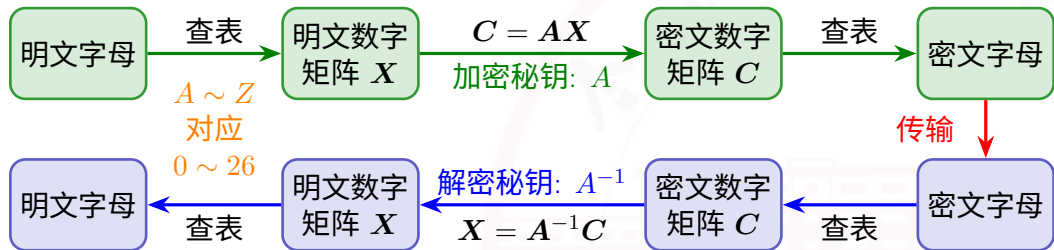
- (A) A 可逆
(B) $|A| = 0$
(C) A 的主对角线元素均为 0
(D) 存在某个正整数 m 使得 $A^m = O$

练习

若 A 为 n 阶方阵, 则下面命题正确的有 **1** 个.

- (1) $\mathbf{A}^{-1} = \frac{1}{|\mathbf{A}|} \mathbf{A}^*$
- (2) $\mathbf{A}^* = |\mathbf{A}| \mathbf{A}^{-1}$
- (3) $|\mathbf{A}^*| = |\mathbf{A}|^{n-1}$

1929 年, 希尔通过线性变换对信息进行加密和解密处理, 提出了密码史上具有重要地位的**希尔密码系统**.



例

设接受收到的密文字母为 “WBIZTNWJBRFSGNZ”，加密密钥为 $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$ 。

请用希尔密码系统解密密文.

解

密文对应的数字为

22, 1, 8, 25, 19, 13, 22, 9, 1, 17, 5, 18, 6, 13, 25.

由于密钥是 3 阶方阵, 所以将上述数字按 3 个一列写成

$$C = \begin{pmatrix} 22 & 25 & 22 & 17 & 6 \\ 1 & 19 & 9 & 5 & 13 \\ 8 & 13 & 1 & 18 & 25 \end{pmatrix}.$$

续解

解密密钥为 $\mathbf{A}^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 2 & -2 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$, 因此

$$\mathbf{A}^{-1}\mathbf{C} = \begin{pmatrix} -7 & 6 & 8 & -13 & -12 \\ 34 & -1 & 25 & 6 & -39 \\ -13 & 7 & -12 & 6 & 32 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{X} = \begin{pmatrix} 19 & 6 & 8 & 13 & 14 \\ 8 & 25 & 25 & 6 & 13 \\ 13 & 7 & 14 & 6 & 6 \end{pmatrix}.$$

查表得到明文: **TINGZHI ZONGGONG.**

第四节 分块矩阵

- 分块矩阵的定义和运算
- 特殊分块矩阵

有时为了研究矩阵和其部分元素形成的矩阵的联系, 需要使用分块法将其进行拆分:

定义

用若干条横线和竖线将矩阵 A 分成许多小矩阵, 每个小矩阵成为 A 的子块, 以子块为元素的矩阵称为分块矩阵.

例如

$$A = \begin{pmatrix} O_{m \times n} & E_m \\ E_n & O_{n \times m} \end{pmatrix}$$

就是一个分块矩阵.

如果分块矩阵 A, B 同型, 且每个对应分块也同型, 则 $A + B$ 就是对应分块相加形成的分块矩阵:

$$\begin{pmatrix} \mathbf{A}_{11} & \cdots & \mathbf{A}_{1r} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \mathbf{A}_{s1} & \cdots & \mathbf{A}_{sr} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \mathbf{B}_{11} & \cdots & \mathbf{B}_{1r} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \mathbf{B}_{s1} & \cdots & \mathbf{B}_{sr} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \mathbf{A}_{11} + \mathbf{B}_{11} & \cdots & \mathbf{A}_{1r} + \mathbf{B}_{1r} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \mathbf{A}_{s1} + \mathbf{B}_{s1} & \cdots & \mathbf{A}_{sr} + \mathbf{B}_{sr} \end{pmatrix}.$$

数 λ 和分块矩阵的数乘, 就是 λ 和对应分块数乘形成的分块矩阵:

$$\lambda \begin{pmatrix} \mathbf{A}_{11} & \cdots & \mathbf{A}_{1r} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \mathbf{A}_{s1} & \cdots & \mathbf{A}_{sr} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda \mathbf{A}_{11} & \cdots & \lambda \mathbf{A}_{1r} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \lambda \mathbf{A}_{s1} & \cdots & \lambda \mathbf{A}_{sr} \end{pmatrix}.$$

设

$$A = \begin{pmatrix} A_{11} & \cdots & A_{1r} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{s1} & \cdots & A_{sr} \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} B_{11} & \cdots & B_{1t} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ B_{r1} & \cdots & B_{rt} \end{pmatrix}$$

且 A_{ij} 的列数和 B_{jk} 的行数相同, 则

$$AB = \begin{pmatrix} C_{11} & \cdots & C_{1r} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ C_{s1} & \cdots & C_{sr} \end{pmatrix}, \quad C_{ij} = \sum_{k=1}^r A_{ik} B_{kj}.$$

简单来说就是, 如果对应的分块能做相应运算, 则分块矩阵的运算就如同把这些分块视作数一样运算.

如果方阵

$$A = \begin{pmatrix} A_1 & & \\ & \ddots & \\ & & A_m \end{pmatrix},$$

其中 A_1, \dots, A_m 都是方阵, 称 A 为分块对角阵. 记作 $A = \text{diag}(A_1, \dots, A_m)$.

分块对角阵具有如下性质:

- (1) $|A| = |A_1| \cdots |A_m|$;
- (2) A 可逆当且仅当 A_1, \dots, A_m 均可逆, 此时 $A^{-1} = \text{diag}(A_1^{-1}, \dots, A_m^{-1})$.
- (3) $A^k = \text{diag}(A_1^k, \dots, A_m^k)$.

例：分块对角阵

例

求 $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 3 \end{pmatrix}$ 的逆矩阵.

解

设 $A_1 = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$, $A_2 = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ -1 & 3 \end{pmatrix}$, 则 $A_1^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$, $A_2^{-1} = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$.

故 $A^{-1} = \text{diag}(A_1^{-1}, A_2^{-1}) = \begin{pmatrix} 1 & -1 & & \\ -1 & 2 & & \\ & & \frac{1}{2} & 0 \\ & & \frac{1}{6} & \frac{1}{3} \end{pmatrix}$.

例：分块三角阵的逆

例

设 A, B 均可逆, 求 $\begin{pmatrix} A & O \\ C & B \end{pmatrix}$ 的逆矩阵.

解

由 $\begin{vmatrix} A & O \\ C & B \end{vmatrix} = |A| \cdot |B| \neq 0$ 可知该方阵可逆. 设

$$\begin{pmatrix} A & O \\ C & B \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A_1 & A_2 \\ A_3 & A_4 \end{pmatrix} = E.$$

续解

则

$$AA_1 = E, \quad AA_2 = O, \quad CA_1 + BA_3 = O, \quad CA_2 + BA_4 = E.$$

于是

$$A_1 = A^{-1}, A_2 = O, A_4 = B^{-1}.$$

再由 $CA_1 + BA_3 = O$ 可得

$$A_3 = -B^{-1}CA_1 = -B^{-1}CA^{-1}.$$

故

$$\begin{pmatrix} A & O \\ C & B \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} A^{-1} & O \\ -B^{-1}CA^{-1} & B^{-1} \end{pmatrix}.$$

练习

设 A, B 为同阶方阵, $C = \begin{pmatrix} & A \\ B & \end{pmatrix}$, 则 $C^* = (\text{D})$.

(A) $\begin{pmatrix} & A^* \\ B^* & \end{pmatrix}$

(B) $\begin{pmatrix} & B^* \\ A^* & \end{pmatrix}$

(C) $\begin{pmatrix} & |B|A^* \\ |A|B^* & \end{pmatrix}$

(D) $\begin{pmatrix} & |A|B^* \\ |B|A^* & \end{pmatrix}$

第五节 矩阵的初等变换

- 初等变换和行最简形矩阵
- 初等矩阵
- 矩阵等价

我们在第一章中利用了如下三种初等变换来帮助计算行列式:

初等变换

- (1) 互换两行 (列): $r_i \leftrightarrow r_j, c_i \leftrightarrow c_j$;
- (2) 一行 (列) 乘非零常数 k : kr_i, kc_i ;
- (3) j 行 (列) 乘 k 加到 i 行 (列): $r_i + kr_j, c_i + kc_j$.

实际上它也可以用来解线性方程组. 例如

$$\begin{cases} x_1 + 3x_2 - 2x_3 = 4 \\ 3x_1 + 6x_2 - 2x_3 = 11 \\ 2x_1 + x_2 + x_3 = 3 \end{cases} \iff \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & -2 & 4 \\ 3 & 6 & -2 & 11 \\ 2 & 1 & 1 & 3 \end{array} \right)$$

右侧矩阵被称为**增广矩阵**.

增广矩阵化为行阶梯形

$$\begin{pmatrix} 1 & 3 & -2 & | & 4 \\ 3 & 6 & -2 & | & 11 \\ 2 & 1 & 1 & | & 3 \end{pmatrix} \xrightarrow[r_3 - 2r_1]{r_2 - 3r_1} \begin{pmatrix} 1 & 3 & -2 & | & 4 \\ 0 & -3 & 4 & | & -1 \\ 0 & -5 & 5 & | & -5 \end{pmatrix} \xrightarrow{-\frac{1}{5}r_3} \begin{pmatrix} 1 & 3 & -2 & | & 4 \\ 0 & -3 & 4 & | & -1 \\ 0 & 1 & -1 & | & 1 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_2 \leftrightarrow r_3} \begin{pmatrix} 1 & 3 & -2 & | & 4 \\ 0 & 1 & -1 & | & 1 \\ 0 & -3 & 4 & | & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_3 + 3r_2} \begin{pmatrix} 1 & 3 & -2 & | & 4 \\ 0 & 1 & -1 & | & 1 \\ 0 & 0 & 1 & | & 2 \end{pmatrix}$$

经过若干次初等变换, 增广矩阵变为行阶梯形矩阵.

增广矩阵化为行最简形

$$\begin{pmatrix} 1 & 3 & -2 & | & 4 \\ 0 & 1 & -1 & | & 1 \\ 0 & 0 & 1 & | & 2 \end{pmatrix} \xrightarrow[r_1+2r_3]{r_2+r_3} \begin{pmatrix} 1 & 3 & 0 & | & 8 \\ 0 & 1 & 0 & | & 3 \\ 0 & 0 & 1 & | & 2 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_1-3r_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & | & -1 \\ 0 & 1 & 0 & | & 3 \\ 0 & 0 & 1 & | & 2 \end{pmatrix}$$

$$\iff \begin{cases} x_1 = -1 \\ x_2 = 3 \\ x_3 = 2 \end{cases}$$

再经过若干次初等变换, 增广矩阵变为行最简形矩阵.

线性方程组的初等变换 \iff 增广矩阵的初等变换

定义

矩阵的初等行 (列) 变换包括:

- (1) 对换变换: 互换两行 (列): $r_i \leftrightarrow r_j, c_i \leftrightarrow c_j$;
- (2) 数乘变换: 一行 (列) 乘非零常数 k : kr_i, kc_i ;
- (3) 倍加变换: j 行 (列) 乘 k 加到 i 行 (列): $r_i + kr_j, c_i + kc_j$.

这三类变换过程都是可逆的, 且其逆变换是同一类变换:

- (1) $r_i \leftrightarrow r_j$ 的逆是 $r_i \leftrightarrow r_j$;
- (2) kr_i 的逆是 $\frac{1}{k}r_i$;
- (3) $r_i + kr_j$ 的逆是 $r_i - kr_j$.

定义

满足下述条件的矩阵称为行阶梯形矩阵:

- (1) 每个非零行的第一个非零元只出现在上一行第一个非零元的右边;
- (2) 零行只可能出现在最下方.

换言之, 若 $A \in M_{m \times n}$, 存在正整数

$$1 \leq k_1 < k_2 < \cdots < k_\ell, j \leq m$$

使得 $a_{1,k_1}, \dots, a_{\ell,k_\ell}$ 均非零; $j < k_i$ 或 $i > \ell$ 时 $a_{ij} = 0$.

$$\begin{pmatrix} 1 & 3 & -2 & 4 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 0 & 3 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 2 & 3 & 4 & -1 \\ 1 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 3 & -1 \end{pmatrix} \times$$

任何矩阵都可通过初等行变换化为行阶梯形.

定义

满足下述条件的行阶梯形矩阵称为行最简形矩阵:

- (1) 每个非零行的第一个非零元是 1;
- (2) 每个非零行的第一个非零元所在列其它元素均为 0.

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 4 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

任何矩阵都可通过初等行变换化为行最简形.

例

用初等行变换将 $A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & -9 & 3 \\ 0 & 1 & -3 & 4 \\ -2 & -3 & 9 & 6 \end{pmatrix}$

解

$$\begin{pmatrix} 1 & 3 & -9 & 3 \\ 0 & 1 & -3 & 4 \\ -2 & -3 & 9 & 6 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_3+2r_1} \begin{pmatrix} 1 & 3 & -9 & 3 \\ 0 & 1 & -3 & 4 \\ 0 & 3 & -9 & 12 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_3-3r_2} \begin{pmatrix} 1 & 3 & -9 & 3 \\ 0 & 1 & -3 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_1-3r_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -9 \\ 0 & 1 & -3 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

第一类初等矩阵

单位阵 E 经过一次初等变换得到的方阵称为初等矩阵.

(1) $r_i \leftrightarrow r_j$ 和 $c_i \leftrightarrow c_j$ 都对应初等矩阵

$$E(i, j) = \begin{pmatrix} 1 & & & & \\ & \ddots & & & \\ & & 1 & & \\ & & & \ddots & \\ & & & & 1 \\ & & & & & \ddots \\ & & & & & & 1 \\ & & & & & & & \ddots \\ & & & & & & & & 1 \end{pmatrix}$$

(2) kr_i, kc_i 都对应初等矩阵

$$\mathbf{E}(i(k)) = \begin{pmatrix} 1 & & & & \\ & \ddots & & & \\ & & 1 & & \\ & & & k & \\ & & & & 1 \\ & & & & & \ddots \\ & & & & & & 1 \end{pmatrix} \leftarrow \text{第 } i \text{ 行}$$

↑
第 i 列

(3) $r_i + kr_j, c_j + kc_i$ 都对应初等矩阵

$$\mathbf{E}(i, j(k)) = \begin{pmatrix} 1 & & & & \\ & \ddots & & & \\ & & 1 & & k \\ & & & \ddots & \\ & & & & 1 \\ & & & & & \ddots \\ & & & & & & 1 \end{pmatrix}$$

↑
↑

第 i 列
第 j 列

← 第 i 行
 .
 ← 第 j 行

从分块矩阵乘法

$$\mathbf{E}(i, j) \mathbf{A} = \mathbf{E}(i, j) \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \vdots \\ \alpha_i \\ \vdots \\ \alpha_j \\ \vdots \\ \alpha_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \vdots \\ \alpha_j \\ \vdots \\ \alpha_i \\ \vdots \\ \alpha_n \end{pmatrix}$$

可以看出确实如此.

同理, 初等矩阵右乘矩阵 A 等同于对 A 实施对应的初等列变换.

定理

设 $A \in M_{m \times n}$.

- (1) 对 A 实施一次初等行变换, 相当于在 A 的左边乘对应的 m 阶初等矩阵.
- (2) 对 A 实施一次初等列变换, 相当于在 A 的右边乘对应的 n 阶初等矩阵.

即左行右列.

例：初等矩阵与初等变换

例

$$\text{设 } A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{13} & a_{12} \\ a_{21} & a_{23} & a_{22} \\ a_{31} + 2a_{11} & a_{33} + 2a_{13} & a_{32} + 2a_{12} \end{pmatrix},$$

$P_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}, P_2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}, P_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix}$. 那么 $B = (\text{ C })$

- (A) P_3AP_2 (B) P_2AP_3 (C) P_3AP_1 (D) P_1P_2A

例：初等矩阵与初等变换

例

设 A 为 3 阶方阵, 将 A 的第 1 列与第 2 列交换得 B , 再把 B 的第 2 列加到第 3 列得到 C . 求满足 $AQ = C$ 的可逆矩阵 Q .

解

$$\boldsymbol{B} = \boldsymbol{A} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \boldsymbol{C} = \boldsymbol{B} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}. \text{ 因此}$$

$$Q = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

例：初等矩阵的逆

由于初等变换都是可逆, 因此初等矩阵也都是可逆的:

$$(1) \quad \mathbf{E}(i, j) \mathbf{E}(i, j) = \mathbf{E} \implies \mathbf{E}(i, j)^{-1} = \mathbf{E}(i, j);$$

$$(2) \quad \mathbf{E}(i(k))\mathbf{E}(i(\frac{1}{k})) = \mathbf{E} \implies \mathbf{E}(i(k))^{-1} = \mathbf{E}(i(\frac{1}{k}));$$

$$(3) \quad \mathbf{E}(i, j(k))\mathbf{E}(i, j(-k)) = \mathbf{E} \implies \mathbf{E}(i, j(k))^{-1} = \mathbf{E}(i, j(-k)).$$

例

设 A 是 n 阶可逆矩阵, 将 A 的第 i 行与第 j 行对换后得到的矩阵记为 B , 则 $AB^{-1} = \mathbf{E}(i, j)$

例：初等矩阵与初等变换

练习

$$\text{设 } A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} a_{13} & -a_{11} + a_{12} & a_{11} \\ a_{23} & -a_{21} + a_{22} & a_{21} \\ a_{33} & -a_{31} + a_{32} & a_{31} \end{pmatrix},$$

$P_1 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}, P_2 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, P_3 = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ 且 A 可逆. 那么 $B^{-1} =$ (B)

- (A) $A^{-1}P_1P_2$ (B) $P_1P_2A^{-1}$ (C) $P_1P_3A^{-1}$ (D) $P_3P_1A^{-1}$

例：初等矩阵

例

设 $P_1 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, P_2 = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ 0 & 1 & & \\ 0 & 0 & 1 & \\ a & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, P_3 = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & k & & \\ & & 1 & \\ & & & 1 \end{pmatrix}$, 求 $P_1 P_2 P_3$ 和 $(P_1 P_2 P_3)^{-1}$.

这题可以直接计算,也可以利用初等矩阵对应的变换来看.

解

P_1P_2 就是对 P_1 实施初等列变换 $c_1 + ac_4$, 即 $P_1P_2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ a & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$.

续解

$$\text{同理 } P_1 P_2 P_3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & k & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ a & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

$$\text{反过来, } P_1^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, P_2^{-1}P_1^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -a & 1 \end{pmatrix},$$

$$(P_1 P_2 P_3)^{-1} = P_3^{-1} P_2^{-1} P_1^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1/k & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -a & 1 \end{pmatrix}.$$

初等变换解矩阵方程

如果 $(A, B) \stackrel{r}{\sim} (E, X)$, 那么存在可逆矩阵 P 使得 $P(A, B) = (E, X)$. 即 $P = A^{-1}, X = A^{-1}B$. 所以这种方法可用来解矩阵方程 $AX = B$, 其中 A 是可逆阵.

特别地, $(\mathbf{A}, \mathbf{E}) \sim (\mathbf{E}, \mathbf{A}^{-1})$ 可用来帮助计算矩阵的逆. 类似地 $\begin{pmatrix} \mathbf{A} \\ \mathbf{B} \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} \mathbf{E} \\ \mathbf{X} \end{pmatrix}$ 可用来解 $\mathbf{X}\mathbf{A} = \mathbf{B}$, 其中 \mathbf{A} 是可逆阵.

练习

求 $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 4 \end{pmatrix}$ 的逆.

解

$$(\mathbf{A}, \mathbf{E}) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 3 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 4 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{matrix} r_2 - r_1 \\ r_3 - 2r_1 \end{matrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & -2 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

例：初等变换解矩阵方程

续解

$$(\mathbf{A}, \mathbf{E}) \stackrel{r}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & -2 & 0 & 1 \end{pmatrix} \stackrel{r_3+r_2}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -3 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{array}{c} \underbrace{r_1 - 2r_3} \\ \underbrace{r_2 - r_3} \end{array} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 7 & -2 & -2 \\ 0 & 1 & 0 & 2 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -3 & 1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_1 - r_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 5 & -2 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 2 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -3 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

$$\text{故 } \mathbf{A}^{-1} = \begin{pmatrix} 5 & -2 & -1 \\ 2 & 0 & -1 \\ -3 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

例：初等变换解矩阵方程

练习

若 $A = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 0 \\ 2 & 1 & 3 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$, $AX = A + X$, 求 X .

解

由题设知 $(A - E)X = A, X = (A - E)^{-1}A$.

$$(\mathbf{A} - \mathbf{E}, \mathbf{A}) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 2 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & 3 & 2 & 1 & 3 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{matrix} r_2 - 2r_1 \\ r_2 \leftrightarrow r_3 \end{matrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 2 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -4 & 3 & -2 & -3 & 3 \end{pmatrix}$$

例：初等变换解矩阵方程

续解

$$(\mathbf{A} - \mathbf{E}, \mathbf{A}) \stackrel{r}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 2 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -4 & 3 & -2 & -3 & 3 \end{pmatrix} \stackrel[r_3+4r_2]{-r_3} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 2 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & -1 & -3 \end{pmatrix}$$

$$\underbrace{r_2+r_3} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 2 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 2 & 0 & -3 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & -1 & -3 \end{pmatrix} \underbrace{r_1-2r_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -2 & 2 & 6 \\ 0 & 1 & 0 & 2 & 0 & -3 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & -1 & -3 \end{pmatrix}.$$

$$\text{故 } \mathbf{X} = \begin{pmatrix} -2 & 2 & 6 \\ 2 & 0 & -3 \\ 2 & -1 & -3 \end{pmatrix}.$$

练习

(1) 设 A 是 3 阶方阵, 存在可逆阵 P 使得 $P^{-1}AP = \begin{pmatrix} 1 & & \\ & 2 & \\ & & 3 \end{pmatrix}$, 则

$$P^{-1}A^*P = \text{diag}(6, 3, 2) \quad .$$

(2) 设 A 是 3 阶方阵, 存在可逆阵 $P = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)$ 使得 $P^{-1}AP = \begin{pmatrix} 1 & & \\ & 2 & \\ & & 3 \end{pmatrix}$.

若 $Q = (\alpha_1, \alpha_3, \alpha_2)$, 则 $Q^{-1}AQ = \text{diag}(1, 3, 2)$.

(3) 设 n 阶方阵 A, B 满足 $AB = E$, 则以下说法正确的有 4 个.

(I) A 等价于 E ; (II) A 等价于 \overline{B} ;

(III) A 可经过有限次初等行变换化为 B ; (IV) $AB = BA$.

练习

设

$$\begin{aligned} \mathbf{A} &= \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \\ a_{41} & a_{42} & a_{43} & a_{44} \end{pmatrix}, & \mathbf{B} &= \begin{pmatrix} a_{14} & a_{13} & a_{12} & a_{11} \\ a_{24} & a_{23} & a_{22} & a_{21} \\ a_{34} & a_{33} & a_{32} & a_{31} \\ a_{44} & a_{43} & a_{42} & a_{41} \end{pmatrix}, \\ \mathbf{P}_1 &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, & \mathbf{P}_2 &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

若 A 可逆, 则 $B^{-1} = (C)$.

- (A) $A^{-1}P_1P_2$ (B) $P_1A^{-1}P_2$ (C) $P_1P_2A^{-1}$ (D) $P_2A^{-1}P_1$

113 / 137

定理

- (1) $A \overset{r}{\sim} B$ 当且仅当存在可逆矩阵 P 使得 $B = PA$.
- (2) $A \overset{c}{\sim} B$ 当且仅当存在可逆矩阵 Q 使得 $B = AQ$.
- (3) $A \sim B$ 当且仅当存在可逆矩阵 P, Q 使得 $B = PAQ$.

由此可知

命题

矩阵的行等价、列等价、等价均满足

- (1) 自反性: $A \sim A$;
- (2) 对称性: $A \sim B \implies B \sim A$;
- (3) 传递性: $A \sim B, B \sim C \implies A \sim C$.

矩阵的标准型

任一矩阵通过有限次初等行变换变为行最简形后, 可通过初等列变换将其变为标准型 $\begin{pmatrix} E_r & O \\ O & O \end{pmatrix}$. 例如:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -9 \\ 0 & 1 & -3 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{c_4+9c_1} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -3 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow[c_4-4c_2]{c_3+3c_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

矩阵的等价也叫做**相抵**, 上述标准型也叫作**相抵标准型**. 我们会看到不同的 r 对应的相抵标准型不等价. 所以相抵标准型相当于在每一个等价类中找到了一个具有代表性的矩阵.

命题

方阵 A 可逆当且仅当它的标准型为 E_n .

例：初等变换

例

将矩阵 $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$ 表示成有限个初等阵的乘积.

解

$$\mathbf{A} \stackrel{r_2 \leftrightarrow r_3}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 2 & 0 & -1 \end{pmatrix} \stackrel{r_3 - 2r_1}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \stackrel[-r_3]{-r_2}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

因此 $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -2 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \mathbf{A} = \mathbf{E},$

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

第六节 矩阵的秩

- 矩阵秩的定义
- 矩阵秩与子式
- 矩阵秩的性质

上一节中我们说每个矩阵 A 都等价于某个标准型 $\begin{pmatrix} E_r & O \\ O & O \end{pmatrix}$. 称 r 为 A 的秩, 记作 $R(A)$.

第一个问题是, 秩是唯一的吗? 如果两个 $m \times n$ 矩阵

$$\begin{pmatrix} \mathbf{E}_r & \mathbf{O} \\ \mathbf{O} & \mathbf{O} \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} \mathbf{E}_s & \mathbf{O} \\ \mathbf{O} & \mathbf{O} \end{pmatrix}, \quad (r > s)$$

则存在可逆的方阵 $P \in M_m, Q \in M_n$ 使得

$$\begin{pmatrix} E_r & O \\ O & O \end{pmatrix} Q = P \begin{pmatrix} E_s & O \\ O & O \end{pmatrix}.$$

设 $P = \begin{pmatrix} P_1 & P_2 \\ P_3 & P_4 \end{pmatrix}, Q = \begin{pmatrix} Q_1 & Q_2 \\ Q_3 & Q_4 \end{pmatrix}$, 其中 $P_1 \in M_s, Q_1 \in M_r$. 则

$$\begin{pmatrix} Q_1 & Q_2 \\ O & O \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} P_1 & O \\ P_3 & O \end{pmatrix}.$$

由于 $r > s$, 因此 Q_1 的最后 $r - s$ 列为零, $Q_2 = O$. 从而

$$|Q| = \begin{vmatrix} Q_1 & O \\ Q_3 & Q_4 \end{vmatrix} = |Q_1| \cdot |Q_4| = 0.$$

矛盾! 因此不同的标准型之间不等价, 也就是说矩阵的秩是唯一的.

行阶梯形矩阵的秩

对于行阶梯形矩阵, 再实施初等变换使其变为行最简形矩阵或标准型矩阵, 并不会改变它的非零行的个数. 换言之, **行阶梯形矩阵的秩就是非零行的个数**.

例

求矩阵 $A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 & 3 & -2 \\ 0 & 3 & 1 & -2 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 4 & -3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & -5 \\ 4 & 7 & 1 \end{pmatrix}$ 的秩.

解

A 是行阶梯形矩阵, 因此 $R(A) = 3$.

$$\mathbf{B} \begin{matrix} r_2-2r_1 \\ r_4-4r_1 \end{matrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & -1 & -11 \\ 0 & -1 & -11 \end{pmatrix} \begin{matrix} r_3-r_2 \\ -r_2 \end{matrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 11 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \implies R(\mathbf{B}) = 2.$$

例：计算矩阵的秩

例

求矩阵 $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & a \\ -1 & a-1 & 1-a \\ 1 & 1 & a^2 \\ 1 & 1 & 2a+1 \end{pmatrix}$ 的秩.

解

$$\mathbf{A} \begin{array}{c} r_2+r_1 \\ \underbrace{r_3-r_1} \\ r_4-r_1 \end{array} \begin{pmatrix} 1 & 1 & a \\ 0 & a & 1 \\ 0 & 0 & a^2-a \\ 0 & 0 & a+1 \end{pmatrix} \begin{array}{c} r_3-ar_4 \\ \underbrace{-\frac{1}{2}r_3} \end{array} \begin{pmatrix} 1 & 1 & a \\ 0 & a & 1 \\ 0 & 0 & a \\ 0 & 0 & a+1 \end{pmatrix} \begin{array}{c} r_4-r_3 \\ \underbrace{} \end{array} \begin{pmatrix} 1 & 1 & a \\ 0 & a & 1 \\ 0 & 0 & a \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{array}{c} r_3-ar_4 \\ \underbrace{r_3 \leftrightarrow r_4} \end{array} \begin{pmatrix} 1 & 1 & a \\ 0 & a & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

因此 $a \neq 0$ 时, $R(\mathbf{A}) = 3$; $a = 0$ 时, $R(\mathbf{A}) = 2$.

例：计算矩阵的秩

练习

求矩阵 $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 & 3 \\ 2 & 1 & -6 & 4 \\ 3 & 2 & m & 7 \end{pmatrix}$ 的秩.

答案

$m \neq -8$ 时, $R(\mathbf{A}) = 3$; $m = -8$ 时, $R(\mathbf{A}) = 2$.

例：计算矩阵的秩

例

求矩阵 $A = \begin{pmatrix} a & 1 & 1 & 1 \\ 1 & a & 1 & 1 \\ 1 & 1 & a & 1 \\ 1 & 1 & 1 & a \end{pmatrix}$ 的秩.

解

$$A_{\substack{r_1 \leftrightarrow r_4 \\ r_2 - r_1 \\ r_3 - r_1 \\ r_4 - ar_1}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & a \\ 0 & a-1 & 0 & 1-a \\ 0 & 0 & a-1 & 1-a \\ 0 & 1-a & 1-a & 1-a^2 \end{pmatrix} \quad \substack{r_4+r_2 \\ r_4+r_3} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & a \\ 0 & a-1 & 0 & 1-a \\ 0 & 0 & a-1 & 1-a \\ 0 & 0 & 0 & -(a+3)(a-1) \end{pmatrix}$$

因此 $a \neq 1, -3$ 时, $R(\mathbf{A}) = 4$; $a = -3$ 时, $R(\mathbf{A}) = 3$; $a = 1$ 时, $R(\mathbf{A}) = 1$.

矩阵秩有另一种刻画方式. 矩阵 A 任取 k 行 k 列交叉得到的 k^2 个元素 (不改变位置次序) 形成的 k 阶方阵的行列式, 称为 A 的 k 阶子式. 例如 n 阶方阵的余子式是 $n-1$ 阶子式.

定理

设 $R(A) = r$, 则存在非零的 r 阶子式, 但所有的 $r + 1$ 阶子式都是零.

根据行列式的拉普拉斯展开, 如果 A 的 k 阶子式均为零, 则 $k+1$ 阶子式也都是零. 因此 A 的任意 $s > r$ 阶子式都是零.

推论

- (1) $R(A) \geq r \iff A$ 存在非零 r 阶子式.
- (2) $R(A) \leq r \iff A$ 所有 $r+1$ 阶子式均为零.
- (3) $R(A) = r \implies A$ 存在 $1, 2, \dots, r$ 阶非零子式.

证明

设 $B = PA$, 其中 P 是初等矩阵.

- (1) 若 $P = E(i, j)$, 则 B 的 k 阶子式总等于 A 的某个 k 阶子式, 最多相差 -1 .
- (2) 若 $P = E(i(a))$, 则 B 的 k 阶子式总等于 A 的某个 k 阶子式或 a 倍.
- (3) 若 $P = E(i, j(a))$, 则 B 的 k 阶子式总等于 A 的某个 k 阶子式.

因此如果 A 的 k 阶子式都是零, 则 B 的 k 阶子式也都是零.

由于 P^{-1} 也是初等矩阵, 因此反过来也成立. 对于 $B = AP$ 情形同理. 因此, 如果 $A \sim B$, 则 A 的 k 阶子式都是零 $\iff B$ 的 k 阶子式都是零.

对于标准型矩阵, 该定理显然成立. 因此该定理对任意矩阵都成立.



命题

- (1) $R(\mathbf{A}) = 0 \iff \mathbf{A} = \mathbf{O}$;
- (2) n 阶方阵 \mathbf{A} 可逆 $\iff R(\mathbf{A}) = n$;
- (3) $R(k\mathbf{A}) = R(\mathbf{A}) = R(\mathbf{A}^T), k \neq 0$;
- (4) $\mathbf{A} \sim \mathbf{B} \iff R(\mathbf{A}) = R(\mathbf{B})$;
- (5) $R(\mathbf{AB}) \leq \min(R(\mathbf{A}), R(\mathbf{B}))$;
- (6) 若 $\mathbf{A}_{m \times n} \mathbf{B}_{n \times \ell} = \mathbf{O}$, 则 $R(\mathbf{A}) + R(\mathbf{B}) \leq n$;
- (7) $R(\mathbf{A} + \mathbf{B}) \leq R(\mathbf{A}) + R(\mathbf{B})$;
- (8) $\max(R(\mathbf{A}), R(\mathbf{B})) \leq R(\mathbf{A}, \mathbf{B}) \leq R(\mathbf{A}) + R(\mathbf{B})$.

$$(5) \quad R(\mathbf{AB}) \leq \min(R(\mathbf{A}), R(\mathbf{B})).$$

证明

(5) 设 $A = P' \begin{pmatrix} E_r & O \\ O & O \end{pmatrix} Q, B = P \begin{pmatrix} E_s & O \\ O & O \end{pmatrix} Q'$, 其中 P, P', Q, Q' 均可逆. 那么

$$R(\mathbf{AB}) = R\left(\begin{pmatrix} \mathbf{E}_r & \mathbf{O} \\ \mathbf{O} & \mathbf{O} \end{pmatrix} \mathbf{Q} \mathbf{P} \begin{pmatrix} \mathbf{E}_s & \mathbf{O} \\ \mathbf{O} & \mathbf{O} \end{pmatrix}\right).$$

注意到右侧矩阵除前 r 行 s 列外均为零. 因此它的秩不超过 $\min(r, s)$.

5

如果 B 行满秩, 则 $R(AB) = R(A)$; 如果 B 列满秩, 则 $R(BA) = R(A)$;

命题

(6) 若 $A_{m \times n} B_{n \times \ell} = O$, 则 $R(A) + R(B) \leq n$.

证明

(6) 设 $A = P' \begin{pmatrix} E_r & O \\ O & O \end{pmatrix} Q, B = P \begin{pmatrix} E_s & O \\ O & O \end{pmatrix} Q'$, 其中 P, P', Q, Q' 均可逆. 那么

$$AB = O \implies \begin{pmatrix} E_r & O \\ O & O \end{pmatrix} QP \begin{pmatrix} E_s & O \\ O & O \end{pmatrix} = O.$$

设 $QP = \begin{pmatrix} C_1 & C_2 \\ C_3 & C_4 \end{pmatrix}$ 其中 C_1 为 $(n-s) \times s$. 由于 QP 的前 r 行 s 列均为零, 因此若 $r+s > n$, 则 $C_1 = O$ 且 C_3 的第一行为零, $|QP| = \pm |C_2| \cdot |C_3| = 0$, 矛盾! \square

命题

$$(7) \quad R(\mathbf{A} + \mathbf{B}) \leq R(\mathbf{A}) + R(\mathbf{B}).$$

证明

(7) 由于添加零行或零列不改变秩, 因此不妨设 A, B 都是方阵. 由于

$$A + B = (E, O) \begin{pmatrix} A & \\ & B \end{pmatrix} \begin{pmatrix} E \\ O \end{pmatrix},$$

因此 $R(\mathbf{A} + \mathbf{B}) \leq R \begin{pmatrix} \mathbf{A} \\ \mathbf{B} \end{pmatrix} = R(\mathbf{A}) + R(\mathbf{B})$.



命题

$$(8) \max(R(\mathbf{A}), R(\mathbf{B})) \leq R(\mathbf{A}, \mathbf{B}) \leq R(\mathbf{A}) + R(\mathbf{B}).$$

证明

(8) 不妨设 \mathbf{A}, \mathbf{B} 是方阵, 那么

$$\mathbf{A} = (\mathbf{A}, \mathbf{B}) \begin{pmatrix} \mathbf{E} \\ \mathbf{O} \end{pmatrix}, \quad (\mathbf{A}, \mathbf{B}) = (\mathbf{E}, \mathbf{E}) \begin{pmatrix} \mathbf{A} \\ \mathbf{B} \end{pmatrix}.$$

$$\text{因此 } R(\mathbf{A}) \leq R(\mathbf{A}, \mathbf{B}), R(\mathbf{A}, \mathbf{B}) \leq R \begin{pmatrix} \mathbf{A} \\ \mathbf{B} \end{pmatrix} = R(\mathbf{A}) + R(\mathbf{B}). \quad \square$$

练习

- (1) 设 $R(A) = 2, B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 0 \\ -1 & 0 & 3 \end{pmatrix}$, 则 $R(AB) = \underline{2}$.
- (2) 若 A 是 n 阶方阵且 $R(AB) < R(B)$, 则 $|A| = \underline{0}$.
- (3) 若 $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 5 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 3 & 4 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 4 & 6 & t \end{pmatrix}, AX = B$ 且 $R(X) = 2$, 则 $t = \underline{2}$.
- (4) 若 $A = \begin{pmatrix} t & 2 & 3 \\ 2 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 5 \end{pmatrix}$ 且存在非零矩阵 B 使得 $AB = O$, 则 $t = \underline{4}$.

例

证明: 设 A 是 n 阶方阵, 则

$$R(\mathbf{A}^*) = \begin{cases} n, & R(\mathbf{A}) = n; \\ 1, & R(\mathbf{A}) = n - 1; \\ 0, & R(\mathbf{A}) \leq n - 2. \end{cases}$$

证明

- (1) 若 $R(A) = n$, A 可逆, 从而 A^* 可逆, $R(A^*) = n$.
- (2) 若 $R(A) = n - 1$, 由 $AA^* = |A|E = O$ 可知 $R(A^*) \leq 1$. 由于 $R(A) = n - 1$, A 存在非零的 $n - 1$ 子式, 从而 $A^* \neq O$. 故 $R(A^*) = 1$.
- (3) 若 $R(A) \leq n - 2$, 则 A 的 $n - 1$ 子式均为零, 从而 $A^* = O$. □

例：矩阵秩性质的应用

练习

(1) 设 $\alpha = (1, 0, -1, 2)^T, \beta = (0, 1, 0, 2)^T$, 则 $R(\alpha\beta^T) = \underline{1}$.

(2) 若 $A = \begin{pmatrix} a & b & b \\ b & a & b \\ b & b & a \end{pmatrix}$ 且 $R(A^*) = 1$, 则 (B).

(A) $a \neq b, a + 2b \neq 0$

(B) $a \neq b, a + 2b = 0$

(C) $a = b, a \neq 0$

(D) $a = b = 0$

(3) 设 A, B 为 n 阶方阵, 则 (A).

$$(A) \ R(\mathbf{A}, \mathbf{AB}) = R(\mathbf{A})$$

(B) $R(\mathbf{A}, \mathbf{BA}) = R(\mathbf{A})$

$$(C) \ R(\mathbf{A}, \mathbf{AB}) = \max(R(\mathbf{A}), R(\mathbf{B})) \quad (D) \ R(\mathbf{AB}) = R(\mathbf{A}^T \mathbf{B}^T)$$
$$(D) \ R(\mathbf{A}\mathbf{B}) = R(\mathbf{A}^T\mathbf{B}^T)$$

答案

存在 $AB = O, BA \neq O$, D 错误. 令 $A = E$, C 错误. (E, B) 行满秩, 选 A .

练习

(4) 设 P 为 3 阶非零矩阵, $Q = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 4 & t \\ 3 & 6 & 9 \end{pmatrix}$ 且 $PQ = O$, 则 (A).

(A) $t \neq 6$ 時, $R(\boldsymbol{P}) = 1$

(B) $t \neq 6$ 時, $R(\boldsymbol{P}) = 2$

(C) $t = 6$ 時, $R(\boldsymbol{P}) = 1$

(D) $t = 6$ 時, $R(\boldsymbol{P}) = 2$

(5) 设 A, B 均为 n 阶非零矩阵, 且 $AB = O$, 则 $R(A)$ 与 $R(B)$ (B).

(A) 必有一个等于 0

(B) 都小于 n

(C) 都等于 n

(D) 一个小于 n , 一个等于 n

(6) 设 $A \in M_{m \times n}, B \in M_{n \times m}$, 则 (A).

(A) 当 $m > n$ 时, 必有 $|AB| = 0$

(B) 当 $m > n$ 时, 必有 $|AB| \neq 0$

(C) 当 $m < n$ 时, 必有 $|AB| = 0$

(D) 当 $m < n$ 时, 必有 $|AB| \neq 0$

练习

- □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □