

## **Diccionarios randomizados**

Teoría de Algoritmos I (75.29 / 95.06)

Ing. Víctor Daniel Podberezski



## **Diccionarios**

#### **Existe**

Un universo U de posibles elementos extremadamente grande

## Queremos una estructura para

manipular un subconjunto S de U de tamaño apreciablemente menor.

### **Definiremos**

en n elementos de S como la cantidad máxima a manipular.

#### **Deseamos**

almacenarlos, recuperarlos, y/o eliminarlos en tiempo constante por operación



# **Funciones de Hashing**

#### Sea

H un Hash Table, vector de n posiciones.

la función h:U → {0,1,...n-1} mapea un elemento de U a una posición

### Cada elemento u ∈ U a almacenar

se almacena en la posición de H que indica h(u)



# Sinónimos y colisiones

## Se conoce como sinónimos

 $a u, v \in U / h(v) = h(u)$ 

## Si 2 o más sinónimos se intentan almacenar en H

Se produce una colisión: se deben almacenar en el mismo lugar.

## La estructura, debe lidiar con las colisiones

Existen diferentes maneras de hacerlo

Por ejemplo: almacenar cada sinónimo como una lista enlazada



n-1

# Tiempos de acceso

### Si H no tiene almacenado sinónimos

El tiempo por operación es calcular  $h(u) \leftarrow O(1)$ 

### Si H tiene colisiones

El tiempo por operación es h(u) + recorrer la lista de sinónimos en la posición H(h(u))

## Queremos que

la función de hashing distribuya lo mejor posible los elementos en el intervalo de H

Evitando que la tabla H contenga muchos sinónimos



# Una buena función de hashing

### Queremos

minimizar la probabilidad de colisiones.

#### Se suelen utilizar

funciones del estilo h(u): u mod p, con p primos.

Funcionan bien empíricamente y para la mayoría de los subconjuntos de elementos

### Deseamos que

que podamos probar su eficiencia con alta probabilidad



# Una buena función de hashing (cont.)

#### Nos atrae

la idea de distribuir uniformemente y para eso utilizar una función aleatoria

# No podemos incluir lo probabilístico en las posiciones,

sino no podemos asegurar volver a encontrar un elemento almacenado.

## Queremos que la posibilidad de una colisión

Sea probabílisticamente pequeña



# Clase universal de funciones de Hashing

# Una familia de funciones de hashing ${\mathcal H}$

debe cumplir 2 condiciones

### Cada h de H

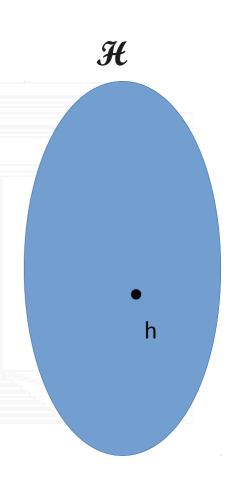
se debe representar de manera compacta y

se debe calcular de forma eficiente.

## Para cualquier u,v ∈ U

la probabilidad, seleccionando h de la familia  ${m {\mathcal H}}$  al azar,

De que h(u) = h(v) es a lo sumo 1/n





# Cantidad de colisiones esperadas

#### Sea

 $\mathcal{H}$  una clase de funciones de hashing universales que mapea el universo U al set  $\{0, 1, ..., n-1\}$ ,

S un subset arbitrario de U de tamaño máximo n

u ∈U (cualquier elemento)

#### **Definimos**

la variable aleatoria X como la cantidad de elementos s  $\in$ S para los que h(s) = h(u) para una selección aleatoria de h $\in$  $\mathcal{H}$ 

La variable aleatoria  $X_s$  para un elemento aleatorio  $s \in S$ , igual a 1 si h(s)=h(u), sino igual a 0



# Cantidad de colisiones esperadas (cont.)

#### Como $h \in \mathcal{H}$

$$E[X_s] = Pr[X_s = 1] \le 1/n$$

#### **Entonces**

$$E[X] = \sum_{s \in S} E[X_s] \le |S| \frac{1}{n} \le 1$$

La cantidad de elementos esperados que colisionan con u de S

es contante (no importa el tamaño de n) y es como mucho 1.



## Diseño de una C. de F. U. de H.

#### **Usaremos**

un número p primo ≈ n como el tamaño de la tabla de Hash H.

## Representaremos a cada elemento u ∈ U

como un vector  $X = (x_1, x_2, ..., x_r)$  con un r fijo,  $0 \le x_i < p$  para cada i

### Sea A el set de todos los vectores de la forma:

$$a=(a_1, a_2, ..., a_r)$$
 con  $0 \le a_i < p$  para cada i

**Definimos la función lineal** 
$$h_a(x) = (\sum_{i=1}^r a_i \cdot x_i) \mod p$$



# Diseño de una C. de F. U. de H. (cont.)

## Definiremos la familia de funciones de hashing

 $H = \{ h_a / a \in A \}$ 

#### Para construir el diccionario

Se selecciona un número primo p ≥ n

Se genera aleatoriamente uniforme un vector a ∈A

Con esta se define ha

## Para almacenar la función de hashing

Solo hace falta almacenar el vector a seleccionado ← es compacto

## ... solo falta verificar su probabilidad de generar colisiones



# Una propiedad previa necesaria...

#### Sea

p primo

z≠0 mod p (z no es divisible por p).

### **Entonces**

 $az = m \mod p$ 

Tiene como mucho una solución con 0 ≤ a < p



# Es nuestra propuesta una C.F.H.U?

Sean 
$$x=(x_1,x_2,...x_r), y=(y_1,y_2,...y_r) \in U$$

Como  $x \neq y$ ,

entonces tiene que existir al menos un j tal que xj ≠ yj

## Vamos a elegir el vector random a

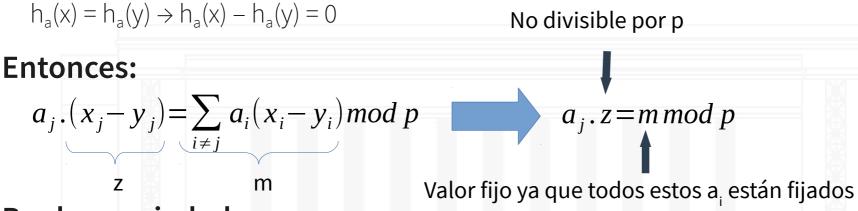
Elegimos al azar todos los los a<sub>i</sub> / i≠j

El elegir  $a_i$  tal que  $h_a(x) = h_a(y) \leftarrow$  forzamos a que sean sinónimos



# Es nuestra propuesta una C.F.H.U? (cont.)

#### Como queremos



## Por la propiedad

Solo existe un valor  $a_j$  que satisface esta igualdad ( $0 \le a_j < p$ ).

## Entonces solo existe una probabilidad de 1/p de elegirlo.

El resto de los valores no influyen en esta selección. Por lo tanto la probabilidad global es 1/p (por lo tanto es una <u>clase universal de funciones de hashing</u>)





Presentación realizada en Julio de 2020