

Redes de Flujo: Acelerando Ford-Fulkerson

Teoría de Algoritmos I (75.29 / 95.06)

Ing. Víctor Daniel Podberezski

Un simple ejemplo ...

Sea G un grafo.

Podemos resolver el problema del flujo máximo

Vemos que el flujo máximo es de 1000

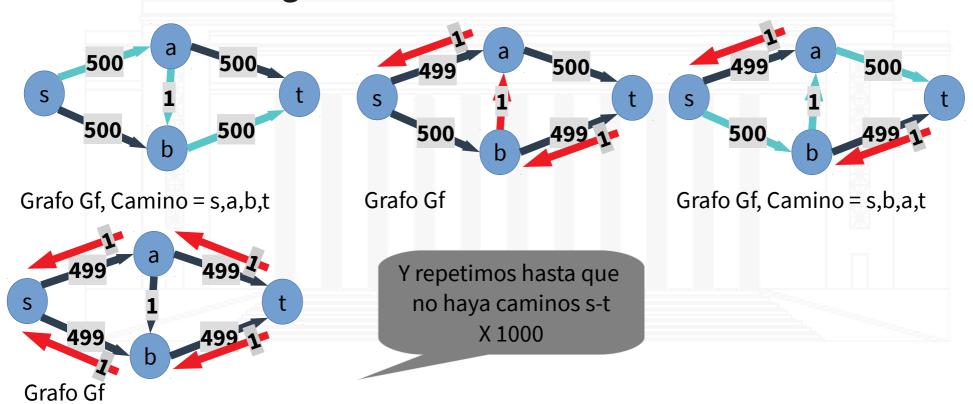
(se puede resolver con 2 caminos de aumento)





... que puede derivar en patológico

La selección de caminos s-t malos puede relentizar mucho la finalización del algoritmo





Selección eficiente de camino s-t

Intentar elegir aquellos caminos con mayor cuellos de botella

Idealmente seleccionar de mayor cuello de botella para cada paso.

Mantener esta información actualizada puede ser costoso.

Existen varios métodos para intentar realizar selecciones convenientes.



Método: Parámetro de escalado A

Se utilizará un parámetro Δ

solo se buscarán aquellos P caminos s-t con bottleneck(P,f)> Δ

Inicialmente Δ tomara

la potencia de 2 mas grande que sea no mayor a a la suma capacidad de los ejes que salen de s.

Repetir hasta hallar el flujo máximo

Armar grafo residual unicamente con los ejes que superen Δ .

Buscar caminos s-t en ese subgrafo y proceder igual que en Ford-Fulkerson

De no existir más caminos se reduce Δ a la mitad.



Pseudocódigo

```
Scaling Max-Flow
    Inicialmente f(e)=0 para todo e en G
    Definicar delta como la mas grande potencia de 2 que no sea mayor a la capacidad
maxima que sale de s
    Mientras delta ≥ 1
        Mientras exista un camino s-t en el grado Gf(delta)
            Sea P camno simple eh Gf(delta)
            f' = augment(f,P)
            Actualizar f`para ser f' y actualizar Gf(delta)
        delta = delta / 2
    retornar f
```



Análisis del algoritmo

Al ser una variante de Ford-Fulkerson

se pueden utilizar varias de las demostraciones que vimos antes.

Si las capacidades son enteras, mediante el escalado

el flujo y las capacidades residuales siguen siendo enteras.

Cuando $\Delta=1$, $G_f(\Delta)=G_f$,

por lo que cuando el algoritmo termina el flujo es máximo

El numero de iteraciones definido por el parámetro Δ

esta limitado por la C=∑ c_{out} de los ejes que salen de s. : 1+llog₂ CJ

En cada iteración hay a lo sumo 2|E| caminos de aumento

El tiempo de ejecución es O(|E|2 log₂ C)

Si C es grande es mejor que O(|E|C)





Presentación realizada en Mayo de 2020