## 【低功耗】雷达模块串口通信协议

V3.0

#### 注意事项:

- 1、模块上电后,需等待 300ms 后再操作 UART。
- 2、发送控制帧后,需等待模块的回复帧后,方可再次操作 UART。
- 3、若通信错误或数据格式错误, 雷达模块不发回复帧, 安全的做法是发送控制帧后, 50ms 内没有收到回复帧, 则说明通信失败, 重新发送控制帧。

### 各版本协议距离档位对照表

【低功耗】雷达模块串口通信协议最新版本是 V3(2021 年 12 月起用), 协议向下兼容,

V3/V2 版本距离档位包含了 V1 的档位参数, 具体参照下表:

V3/V2版本档位	V1版本档位
0	0
1	1
2	2
3	
4	3
5	4
6	5
7	
8	6
9	
10	7
11	
12	8
13	
14	9
15	

## 宁波迈阶电子科技有限公司

联系电话:137-8008-5058

#### 1、 概述

本公司提供的 5.8GHz【低功耗】雷达模块支持通过 UART 通信来设置雷达模块的各类参数和获取雷达模块工作状态等信息。本文主要介绍了我司【低功耗】雷达模块的通信协议格式和各命令说明,便于客户使用我司的雷达模块集成到自己的产品中。

#### 2、 通信协议定义

通信协议的帧数据主要分为控制帧数据和回复帧数据,控制帧为上位机给雷 达模块发送控制命令的帧数据格式,回复帧为雷达模块执行完上位机控制的指令 后回复给上位机的帧数据格式。详细的帧数据格式描述如下。

#### a)帧数据格式

控制帧主要为外部 MCU 或者上位机通过 UART 发送给雷达模块的控制帧数据,每次给雷达模块发控制帧,雷达模块收到后,都会上传回复帧。控制帧和回复帧格式是一样的,其格式定义如下:

■ 串口通信波特率: 9600bps

■ 串口结构: 1+8+1, 即起始位+数据位+停止位, 无奇偶校验, 无流控。

■ 串口数据格式:

1 1 1 290 4 1 1 1 2 0 1							
Byte地址	Byte0	Byte1	Byte2	Byte3	Byte4	Byte5	Byte6
域	Неа	ad	Data2	Data3	Data4	CheckCode	Tail
描述	55	5A	命令帧	高字节	低字节		FE

#### 各部分说明:

Head: 帧头,两个字节,值为 0x55,0x5A;

Data2: 命令帧, 定义如下:

0x09: 雷达开启/关闭使能,写 0x01 打开雷达,写 0x00 关闭雷达

0x89: 读取雷达开/关参数

0x01: 写雷达距离等级(灵敏度)参数

0x81: 读取雷达距离等级参数

0x02: 写雷达延迟时间参数

0x82: 读取雷达延迟时间参数

**0x03**: 光感开/关参数,写 0x01 开启光感,写 0x00 关闭光感

0x83: 读取光感开/关参数

0x04: 写光感阈值(HIGH)参数

**0x84:** 读取光感阈值(HIGH)参数

**0x05**: 写光感阈值(LOW)参数

0x85: 读取光感阈值(LOW)参数



**联系电话:137-8008-5058** 

Data3 Data4:参数高8位和低8位(详见下面表格)

Check Code: 校验码,长度为 1byte,值为=Data2^Data3^Data4(即相互异或)

Tail: 结束码,长度为1Byte,固定为0xFE

命令帧	参数类型(Data3/	Data3(高8位)	Data4(低8位)	备注
	Data4)			
0x09	打开/关闭雷达	0x00	0x00:关闭雷达	详见下注释1
			0x01:打开雷达	
0x89	读取雷达开关状			
	态			_
0x01	写入距离等级	0x00	取值: 0-15	详见下注释2
0x81	读取距离等级			
0x02	写入延迟时间	0-255	0-255	详见下注释3
0x82	读取延迟时间			
0x03	打开/关闭光感	0x00	0x00:关闭光感	详见下注释6
			0x01:打开光感	
0x83	读取光感开关状			
	态		X1	
0x04	设置光感阈值	0-1	023	
	(HIGH)	AF-X	· >/	
0x84	读取光感阈值	1 - 1		
	(HIGH)			详见下注释7
0x05	设置光感阈值	0-1	023	
	(LOW)	$\langle \rangle \rangle$		
0x85	读取光感阈值			
	(LOW)			

**注释 1:** 出厂默认打开雷达感应功能。用户设置关闭雷达感应后,将不会感应,感应输出脚(OUT 脚)始终为低电平,并且雷达模块功耗更低(30uA 左右)

**注释 2:** 调距离就是调灵敏度。距离档位取值范围 0-15,数字越小,灵敏度越高,距离越远。

注释 3: 延时时间计算公式如下:

延时时间={Data3(高 8 位):Data4(低 8 位)}\*220(MS)

注意:时间最小值为2

受内部晶振精度影响,这个时间不会很精准,延迟越长,误差可能会更大,所以用户需要实测,以得到符合产品要求的延迟时间,以下几组我司实测数据,仅供参考:

# 4

# 宁波迈阶电子科技有限公司

联系电话:137-8008-5058

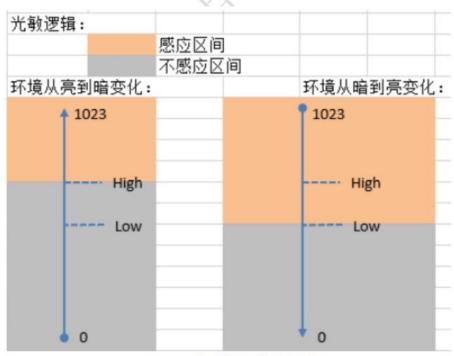
Data3(高8位):Data4(低8位)值	实测时间
2	0.6s
4	1.3s
7	2s
13	3.3s
22	5. 4s
45	10s
68	15s
136	30s
255	56s
410	90s

**注释 4:** 参数配置成功后,模块自动保存 ,并且掉电记忆,无须每次上电都配置。

**注释 5:** 雷达模块进入睡眠后,模块的串口 RX 脚被配置为输入上拉, TX 脚被配置为推挽高电平输出。

注释 6: 焊接上光感部分电路后,将增加模块功耗(增加 5uA 左右)

**注释 7:** 光感阈值分 HIGH 和 LOW 两个档位,取值范围都是 0-1023(出厂默认 HIGH=800, LOW=750),但请保证 HIGH 大于 LOW 值,其逻辑关系如下图:



光敏阈值逻辑

## 宁波迈阶电子科技有限公司

联系电话:137-8008-5058

#### 3、 命令说明

#### 3.1 基本命令

主要用于设置和查询雷达工作参数。

#### 3.1.1 设置感应距离

指令码: Data2=0x01 Data3=0x00

Data4 为距离等级参数,值为 0  $^{\sim}$  15【0 距离最远,15 距离最近】

举例:

发送数据格式 (十六进制): 55 5a 01 00 03 02 fe //设置距离等级为 3 回复帧: 55 5a 01 00 03 02 fe

#### 3.1.2 获取感应距离

指令码: Data2=0x81

Data3、Data4 任意值

举例:

发送数据格式 (十六进制): 55 5a 81 00 00 81 fe 回复帧: 55 5a 81 00 03 82 fe //读到距离等级为 3

#### 3.1.3 设置延迟时间(触发感应后输出保持时间)

指令码: Data2=0x02

Data3=时间高 8 位, Data4=时间低 8 位

举例:

发送数据格式 (十六进制): 55 5a 02 00 04 06 fe

//设置延迟时间位 4\*220=880ms

回复帧: 55 5a 02 00 04 06 fe

#### 3.1.4 获取延迟时间

指令码: Data2=0x82

Data3、Data4 任意值

举例:

发送数据格式 (十六进制): 55 5a 82 00 00 82 fe

回复帧: 55 5a 82 00 04 86 fe

//读到延时时间为 4\*220=880ms

#### 3.1.5 1打开/关闭雷达感应功能

指令码: Data2=0x09 Data3=0x00

Data4 为 0x01 时打开雷达感应, 为 0x00 时关闭雷达感应

# 1

### 宁波迈阶电子科技有限公司

联系电话:137-8008-5058

#### 举例:

发送数据格式 (十六进制): 55 5a 09 00 01 08 fe //打开雷达感应回复帧: 55 5a 09 00 01 08 fe 发送数据格式 (十六进制): 55 5a 09 00 00 09 fe //关闭雷达感应回复帧: 55 5a 09 00 00 09 fe

#### 3.1.6 查询雷达感应开/关状态

指令码: Data2=0x89

Data3、Data4 任意值

举例:

发送数据格式 (十六进制): 55 5a 89 00 00 89 fe 回复帧: 55 5a 89 00 01 88 fe

//查询到雷达感应为打开状态

#### 3.1.7 打开/关闭光感功能

指令码: Data2=0x03 Data3=0x00

Data4 为 0x01 时打开光感, 为 0x00 时关闭光感

举例:

发送数据格式 (十六进制): 55 5a 03 00 01 02 fe //打开光感回复帧: 55 5a 03 00 01 02 fe

发送数据格式 (十六进制): 55 5a 03 00 00 03 fe //关闭光感回复帧: 55 5a 03 00 00 03 fe

#### 3.1.8 查询光感开/关状态

指令码: Data2=0x83

Data3、Data4 任意值

#### 举例:

发送数据格式 (十六进制): 55 5a 83 00 00 83 fe 回复帧: 55 5a 83 00 01 82 fe

//查询到光感为打开状态

#### 3.1.9 1 设置光感阈值(HIGH 档)

指令码: Data2=0x04

光感阈值(HIGH 档)取值范围 0-1023, 即 Data3(低 2 位)+Data4(8 位): 举例:

发送数据格式 (十六进制): 55 5a 04 03 20 27 fe

//HIGH 档阈值设为 0x0320 (800)

回复帧: 55 5a 04 03 20 27 fe

# 宁波迈阶电子科技有限公司

联系电话:137-8008-5058

#### 3.1.10 1 读取光感阈值(HIGH 档)

指令码: Data2=0x84

Data3、Data4 任意值

举例:

发送数据格式 (十六进制): 55 5a 84 00 00 84 fe

回复帧: 55 5a 84 03 20 A7 fe

//读取到HIGH档光感阈值0x0320(800)

3.1.11 设置光感阈值(LOW 档)

指令码: Data2=0x05

光感阈值(LOW 档)取值范围 0-1023, 即 Data3(低 2 位)+Data4(8 位):

举例:

发送数据格式 (十六进制): 55 5a 05 02 EE E9 fe

//LOW 档阈值设为 0x02ee (750)

回复帧: 55 5a 02 02 EE E9 fe

#### 3.1.12 读取光感阈值(LOW 档)

指令码: Data2=0x85

Data3、Data4 任意值

举例:

发送数据格式 (十六进制): 55 5a 85 00 00 85 fe

回复帧: 55 5a 85 02 ee 69 fe

//读取到 LOW 档光感阈值 0x02ee (750)

特别注意;光感阈值(HIGH)必须大于光感阈值(LOW),否则 发生不可预知的现象。

需更多支持

