

LeaderStat

Решение по разработке алгоритма определения пешеходных тропинок под асфальтирование из данных полученных от системы Машинного Зрения с помощью аэрофотосъёмки (квадракоптеры).

ФОТО

Устаев Денис
Телефон
(Telegram)
Лидер



Грибанов Дмитрий
+79851335100
(FirstLast2020)
Сервер, СТО



Копина Дарья
Телефон
(Telegram)
Роль в команде

ФОТО

Виноградов Виктор
Телефон
(Telegram)
Роль в команде

ФОТО

Татьякова Дарья
Телефон
(Telegram)
Роль в команде

LeaderStat

ПРОБЛЕМАТИКА

Машинное зрение

В отличие от зарубежных технологий российские алгоритмы имеют большие погрешности

01



Трудности сбора данных

В настоящее время контролирование экологической обстановки занимает много ручного труда и времени.

02



Причина – парковые хозяйства

Владельцы парковых хозяйств не успевают за совершенствованием инфраструктуры и быстрым реагированием на потребности отдыхающих в «зелёных зонах»

03



04



05



06

Статистика

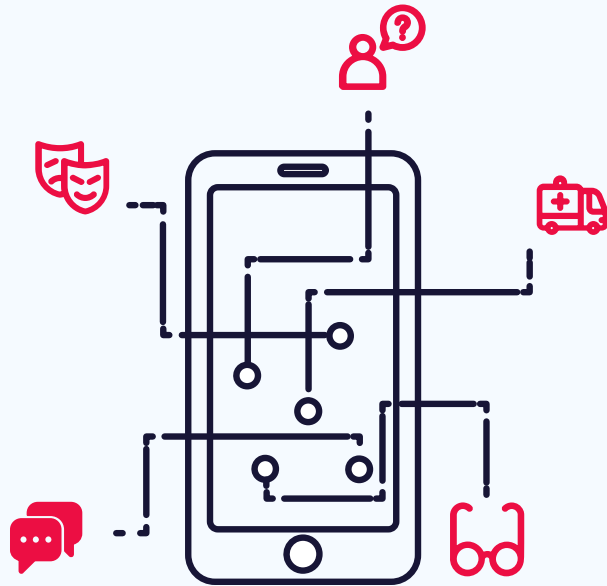
Повышение рождаемости населения негативно сказывается на экологической инфраструктуре. В частности – повышаются проблемы обустройства пешеходных зон. В связи с чем – люди вытаптывают большие зоны ухудшая экологию и дизайн зон отдыха вблизи с природой.

Мониторинг

Менее 10% парковых хозяйств обладают своим парком экологического мониторинга. В том числе – аэрофотосъёмкой при помощи квадрокоптеров.

Причина - пешеходы

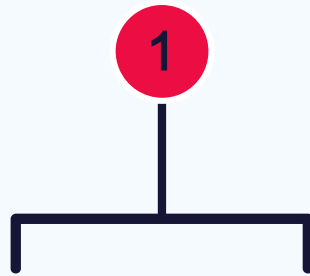
Пешеходы стремясь сэкономить своё время также мало заботятся об экологии. Вытаптывая много тропинок, которые быстро зарастают травой и становятся не видны.



Решение

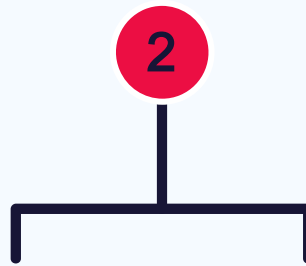
Наше решение может служить как вспомогательный инструмент для систем экологического мониторинга на основе ИИ. Что поможет быстрее и качественнее собирать данные и автоматически проектировать пешеходные зоны и маршруты сокращая человеческий труд.

ПАРТНЁРЫ



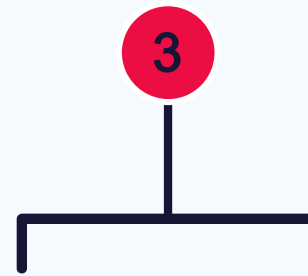
ПРОИЗВОДИТЕЛИ

Также наше решение интересно производителям сервисов и мобильных приложений для личного транспорта



АЭРОМОНИТОРИНГ

Наше решение поможет снизить ручной труд при проектировании пешеходных зон. Сделать сервис для проезда электросамокатов и электросредств передвижения



ЗАРУБЕЖНЫЙ РЫНОК

Наше решение может стать интересным продуктом для зарубежного инвестора в области экологического мониторинга и машинной разметки инфраструктуры

ДОРОЖНАЯ КАРТА



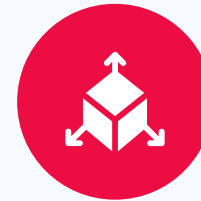
ИДЕЯ

2021Г. Разработка алгоритма и обучение модели на основе разметки данных 800 снимков дорожной разметки



MVP

2022г. 1кв. Создание клиент-серверной архитектуры.
Взаимодействие с данными отдаваемыми Python через REST API и визуализация через OSM Maps либо отрисовка через Canvas.



СЕРВИС

Наш сервис за 1 год прошёл пилотирование и показал результаты доказав что машинные технологии при проектировании разметки намного облегчают человеческий труд.

МОНИТОРИНГ
ЗАГРУЗКИ
ТРАФИКА

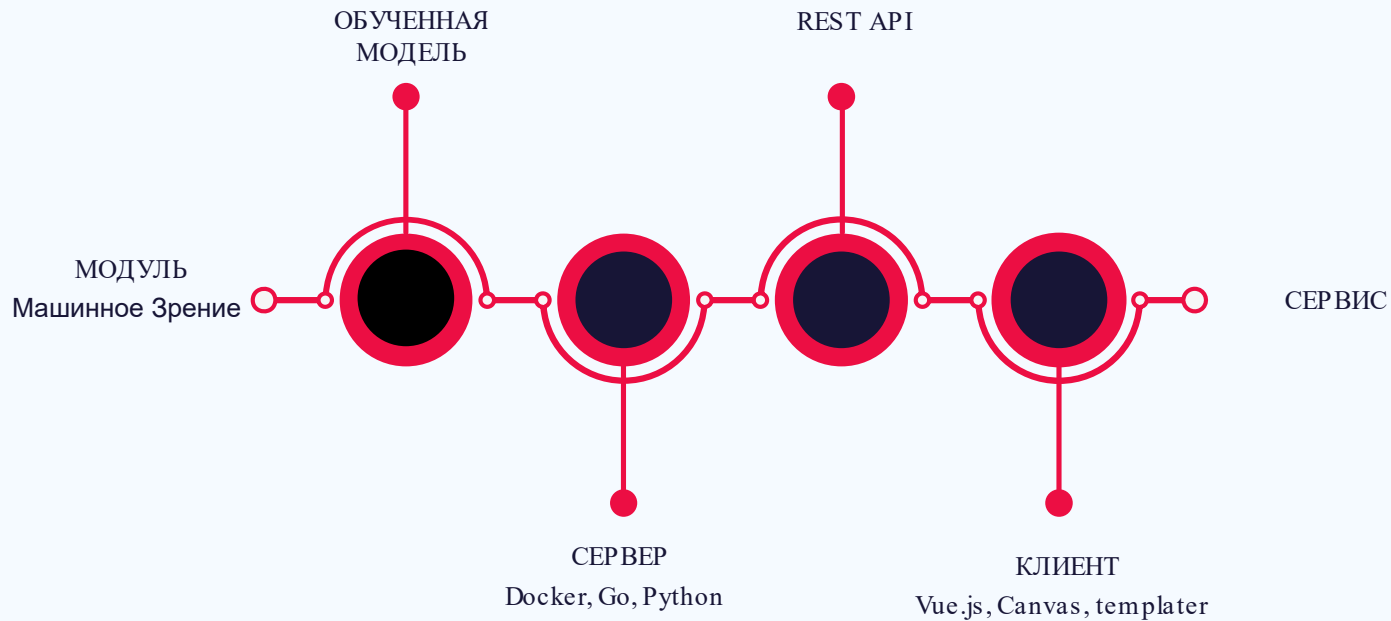
ИНТЕРАКТИВНЫЙ
ИНТЕРФЕЙС



ДОПОЛНЕННАЯ
РЕАЛЬНОСТЬ

АВТОРАЗМЕТКА
ПЕШЕХОДНЫХ ЗОН

ИСПОЛЬЗУЕМЫЕ ТЕХНОЛОГИИ



ДЕМО

<https://blog.playment.io/semantic-segmentation/>

