

画像処理工学

2値画像に対する処理

ラベリング

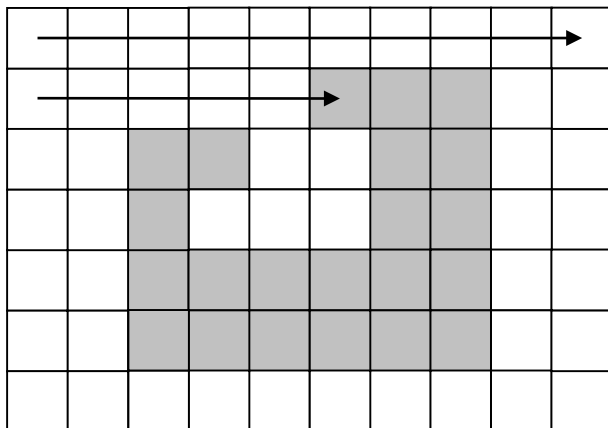
- ラベリング

- 2値画像上に点在している図形成分(連結成分)のそれぞれに名前をつける処理
- 図形成分の区別をしておけば, 図形成分の個数やそれぞれの特徴(面積など)を計算できる

			A								B	B		
	A	A	A	A				B	B	B	B	B	B	
	A	A	A			B	B	B	B		B	B	B	
		A			B	B					B	B		
				B	B			C	C		B	B		
			B	B			C	C			B	B		
		B	B							B	B			D
	B	B	B	B	B	B	B	B	B	B			D	D
		B	B		B	B	B					D	D	D
												D	D	

ラベリング

- ラベリングのアルゴリズムの例
 - 8連結で考え, 2回の走査を行う
 - 左上の画素から走査しながら, 1の画素を見つける
 - その画素 $f[i][j]$ に隣接する画素のうち
 $f[i-1][j-1]$, $f[i-1][j]$, $f[i-1][j+1]$, $f[i][j-1]$
の値とラベルを調べる

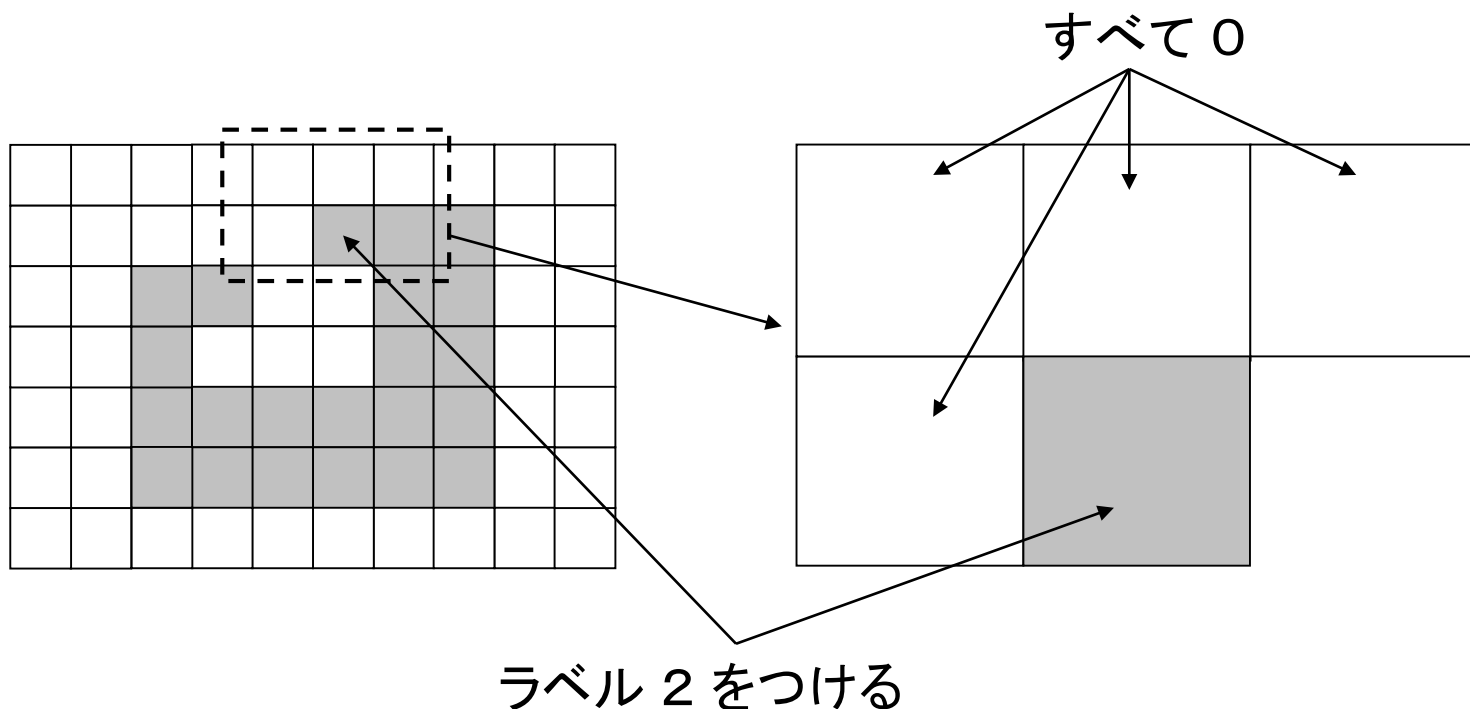


$f[i-1][j-1]$	$f[i-1][j]$	$f[i-1][j+1]$
$f[i][j-1]$	$f[i][j]$	

ラベリング

- ラベリングのアルゴリズムの例(続き)

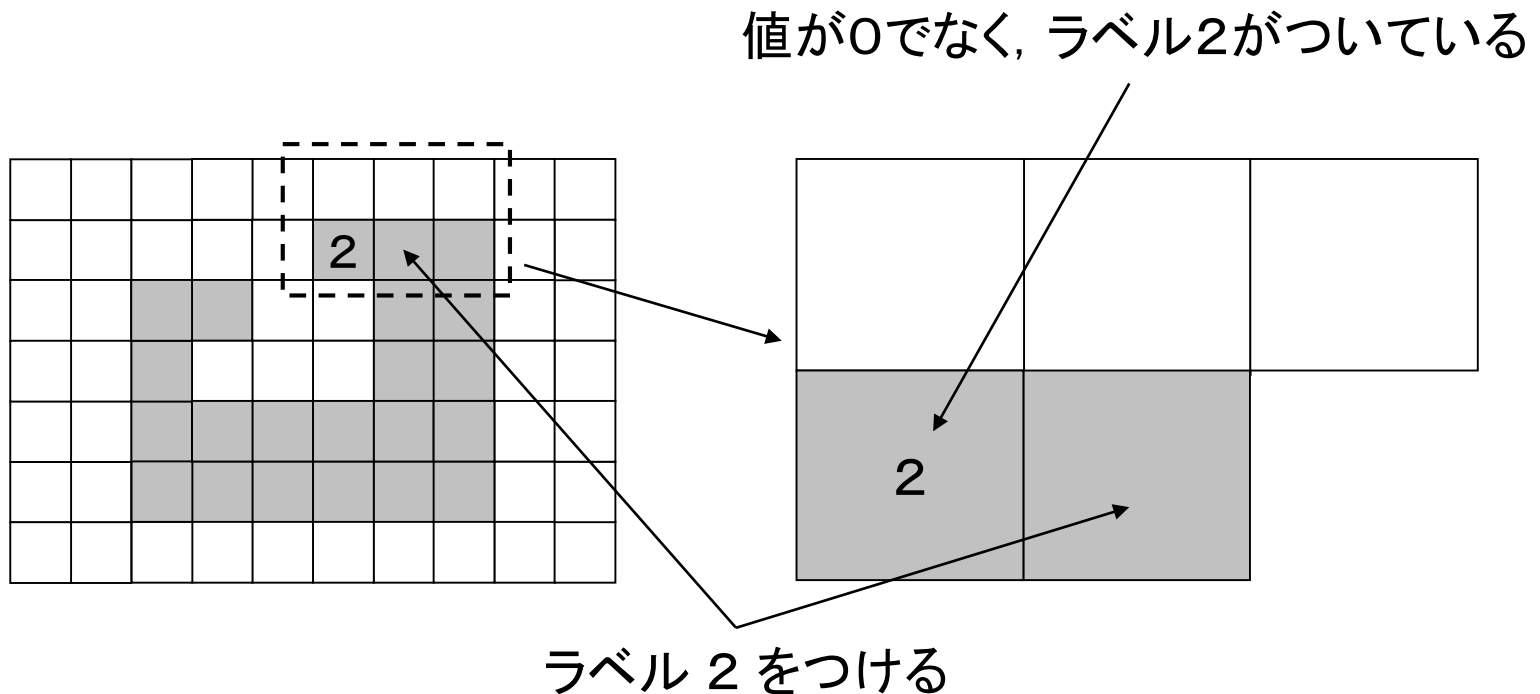
- 4つの画素すべてが0のとき, $f[i][j]$ に新しいラベルをつけて, 次の画素を走査する



ラベリング

- ラベリングのアルゴリズムの例(続き)

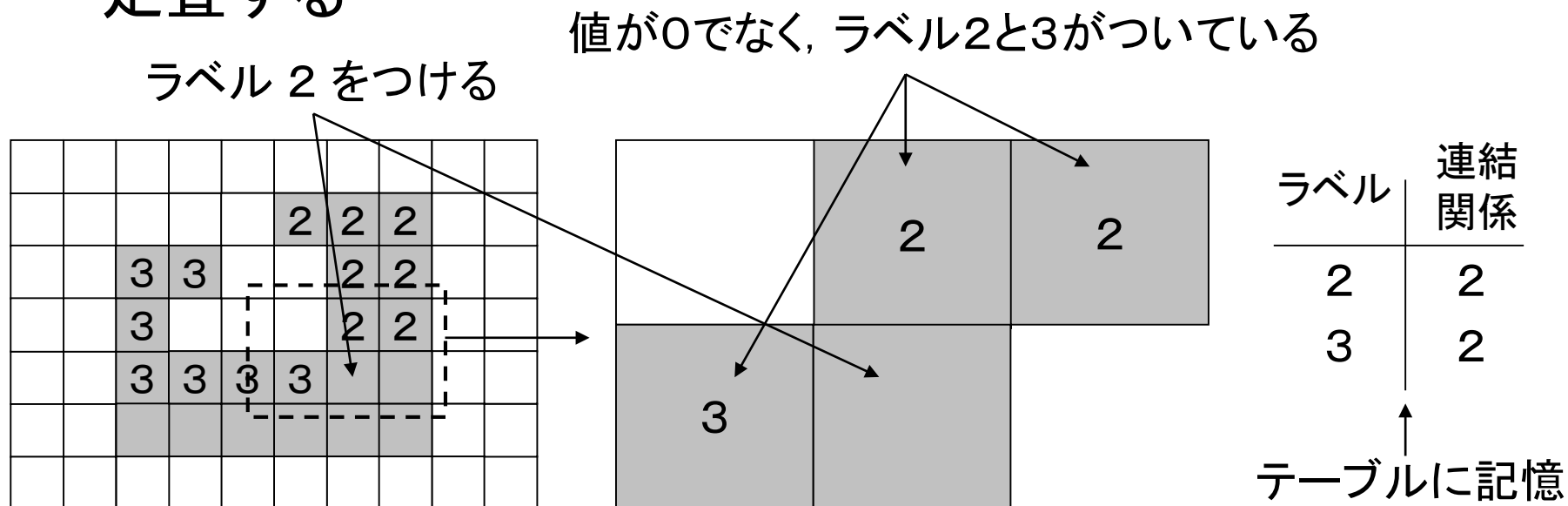
- 4つの画素のうち、値が0のもの以外に1種類のラベルがついている場合は、 $f[i][j]$ に同じラベルをつけて、次の画素を走査する



ラベリング

• ラベリングのアルゴリズムの例(続き)

- 4つの画素のうち、値が0のもの以外に2種類以上のラベルがついている場合は、その中で最も小さいラベル番号を $f[i][j]$ につけるとともに、それらが同じ連結成分であることを記憶しておき、次の画素を走査する



ラベリング

- ラベリングのアルゴリズムの例(続き)

- 最後まで走査が終わったら、左上から2回目の走査を行い、ひとつの連結成分に対して同じラベルがつくように、ラベルをつけなおす

ラベル 2 につけなおす

					2	2	2		
		3	3			2	2		
		3				2	2		
		3	3	3	3	2	2		
		3	3	3	3	2	2		

ラベル	連結関係
2	2
3	2

↑
テーブルを見ると
ラベル 3 は ラベル 2 と
同じ連結成分である

膨張・収縮処理

- 膨張

- 図形を外側に1画素分広げる処理
- 拡張, 伝播とも呼ばれる

- 収縮

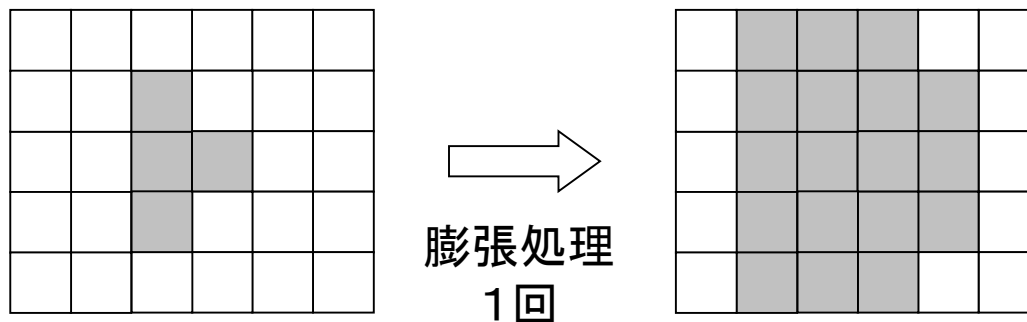
- 図形を1画素分細くする処理
- 侵食とも呼ばれる
- 2値画像において, ノイズを除去する目的などに用いられる
- 処理を何回行うかで結果が変わってくる
(埋めてはいけない孔を埋めてしまうことがある)

膨張・収縮処理

- 膨張処理

- ある画素とその8近傍(または4近傍)のいずれかに少なくともひとつの図形画素(1)がある場合, 出力画素を1とする

$$g[i][j] = \begin{cases} 1 & : f[i][j] \text{ あるいはその8近傍(または4近傍)のいずれかが1のとき} \\ 0 & : \text{その他のとき} \end{cases}$$

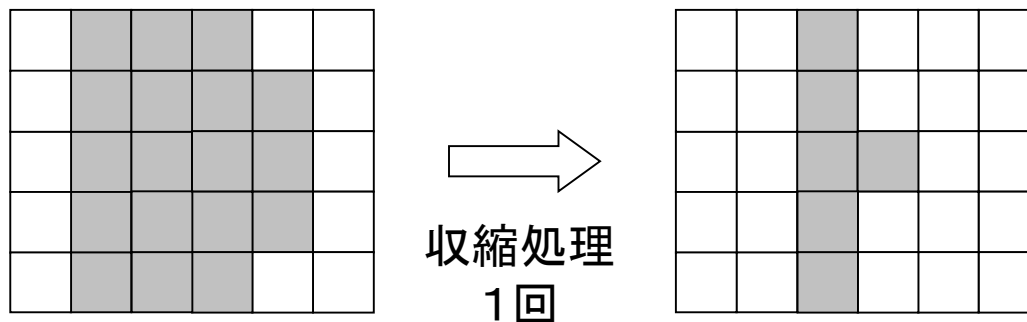


膨張・収縮処理

- 収縮処理

- ある画素とその8近傍(または4近傍)のいずれかに少なくともひとつの背景画素(0)がある場合, 出力画素を0とする

$$g[i][j] = \begin{cases} 0 & : f[i][j] \text{ あるいはその8近傍(または4近傍)のいずれかが0のとき} \\ 1 & : \text{その他のとき} \end{cases}$$



膨張・収縮処理

- 膨張処理と収縮処理の組み合わせ

- 膨張→収縮処理

- 連結成分の小さな孔や幅の狭いくぼみの部分(亀裂や分裂など)を埋める効果をもつ

- 収縮→膨張処理

- 2値画像の小成分や幅の狭い部分(ひげなどのノイズ)を取り除く効果をもつ



(a) 膨張と収縮の組み合わせ処理の例



(b) 収縮と膨張の組み合わせ処理の例

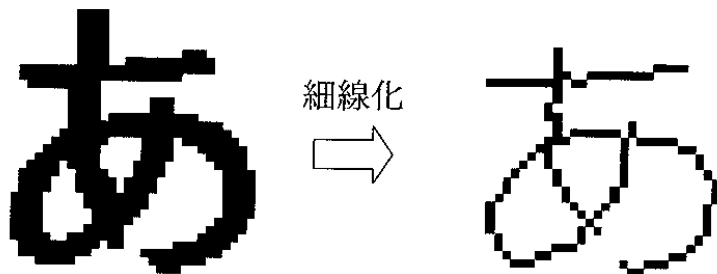
図形の細線化

- 細線化

- 与えられた図形の線幅を細めて、幅1（画素）の中心線を抽出する
- 縮退とは違い原図形の連結性が保持されている

- 細線化の方法

- 図形画像の境界点の中から、消去可能であり、かつ線の端点でない画素を消去する
- 消去可能→消去しても連結関係が変化しない



境界追跡

- 境界(輪郭線)追跡

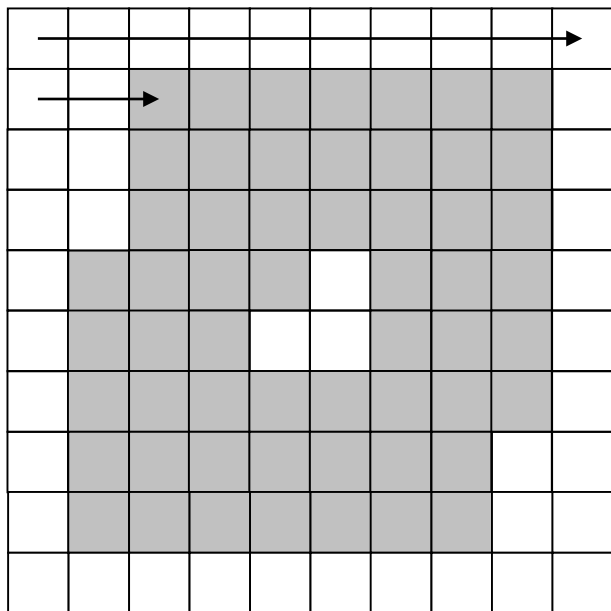
- 広がりのある塊状図形の境界画素を抽出する
- 図形の形状を解析するのに利用
- 単に境界画素の集合を抽出するだけでなく, 順序付けられた画素の系列として抽出することができる

		A	A	A	A	A	A	A	
		A						A	
		A			B			A	
	A			B		B		A	
	A		B			B		A	
	A			B	B			A	
	A							A	
	A	A	A	A	A	A	A		

8連結で考えた場合の
境界追跡結果

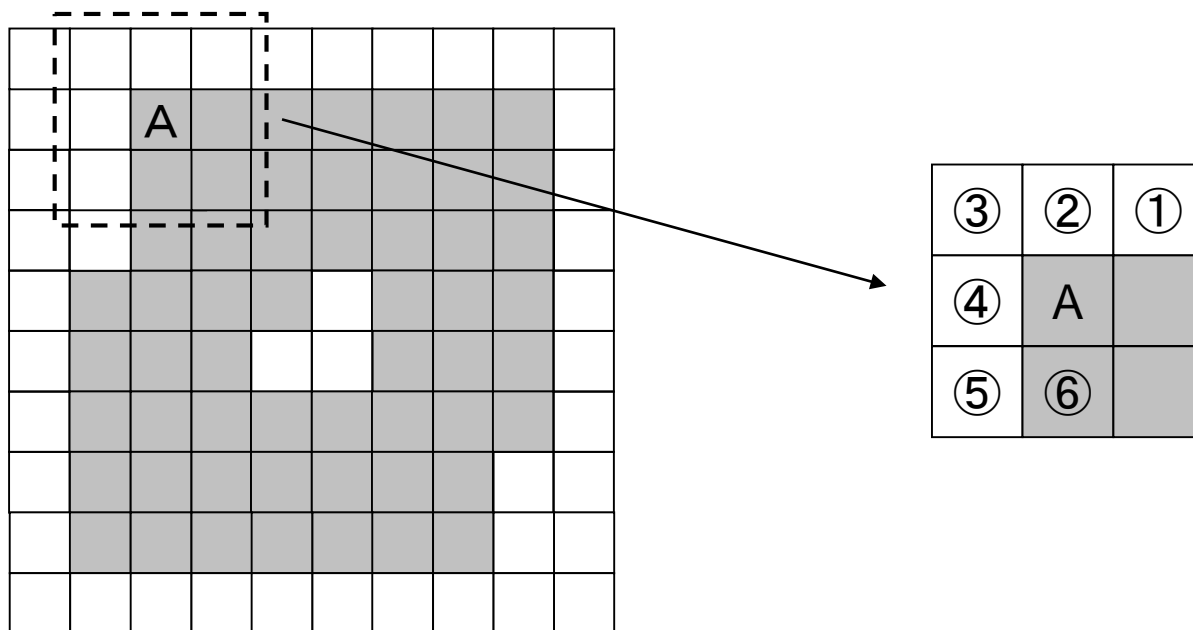
境界追跡

- 境界追跡のアルゴリズム(8連結)の例
 - 左上の画素から走査し, 左側に0の画素が隣接する1の画素を見つけ, それを最初の境界画素とする
 - すでに境界画素として認識されていたものであれば無視する



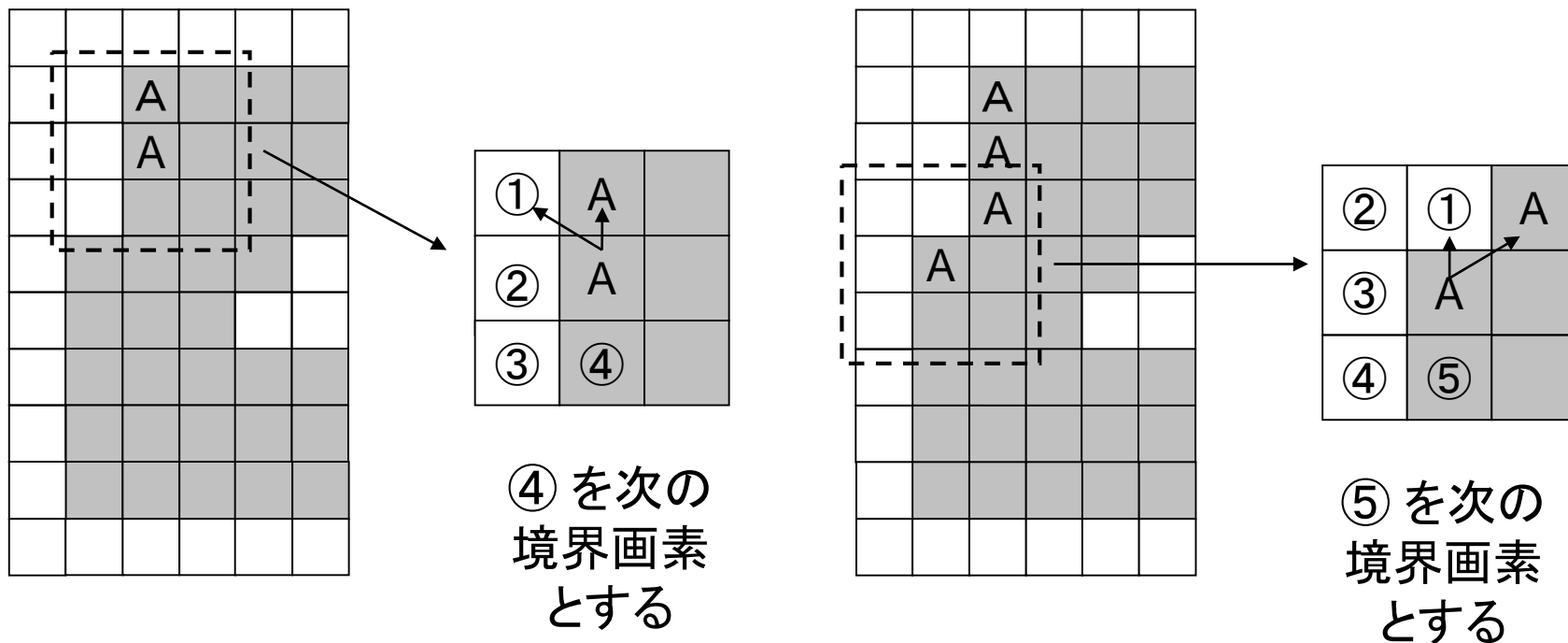
境界追跡

- 境界追跡のアルゴリズム(8連結)の例(続き)
 - 最初の境界画素を中心とする8近傍を, 反時計回りに調べ, 1の画素を見つける
 - その画素を次の境界画素とする(下図の例では⑥の画素)



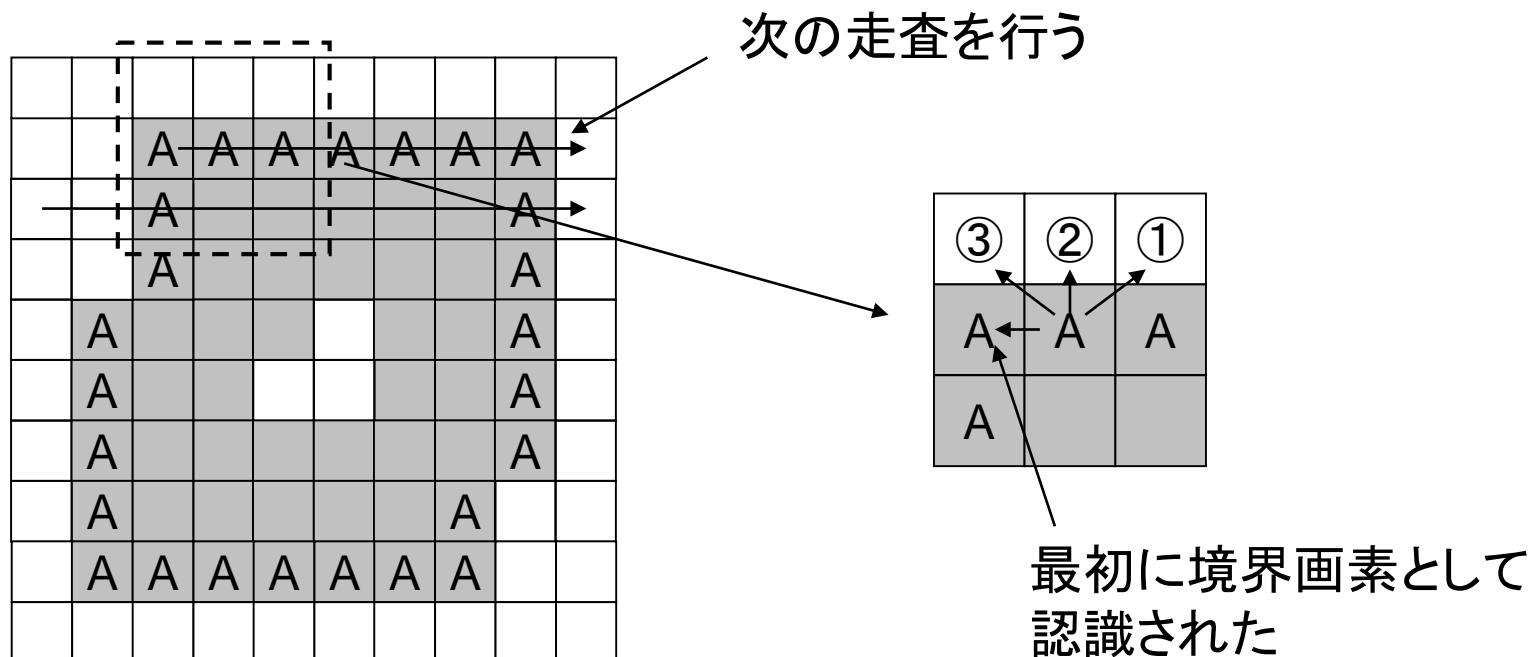
境界追跡

- 境界追跡のアルゴリズム(8連結)の例(続き)
 - 次の境界画素を見つけるときには、前の境界画素の(反時計回りに)隣りの画素から探索すればよい



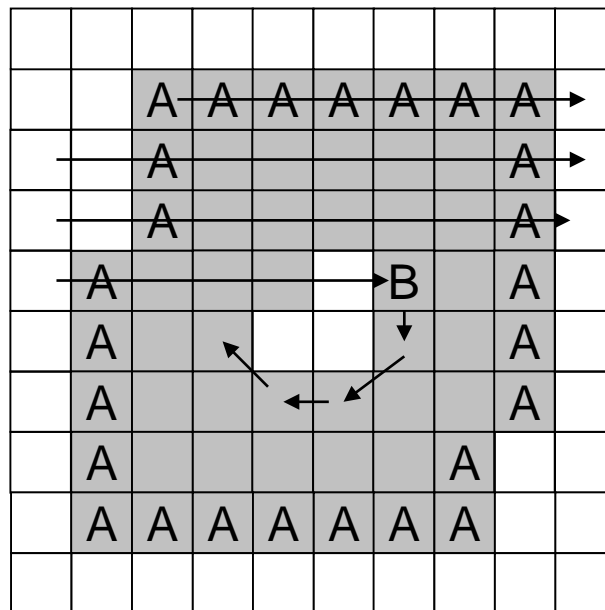
境界追跡

- 境界追跡のアルゴリズム(8連結)の例(続き)
 - 次の境界画素が、最初に認識された境界画素と一致したときには追跡処理をやめて、次の走査を行う
 - 走査を行う上で、すでに境界画素とされているものは無視していく



境界追跡

- 境界追跡のアルゴリズム(8連結)の例(続き)
 - 外側の境界は、図形に対して反時計回りに追跡される
 - 孔の部分の境界は、図形に対して時計回りに追跡される

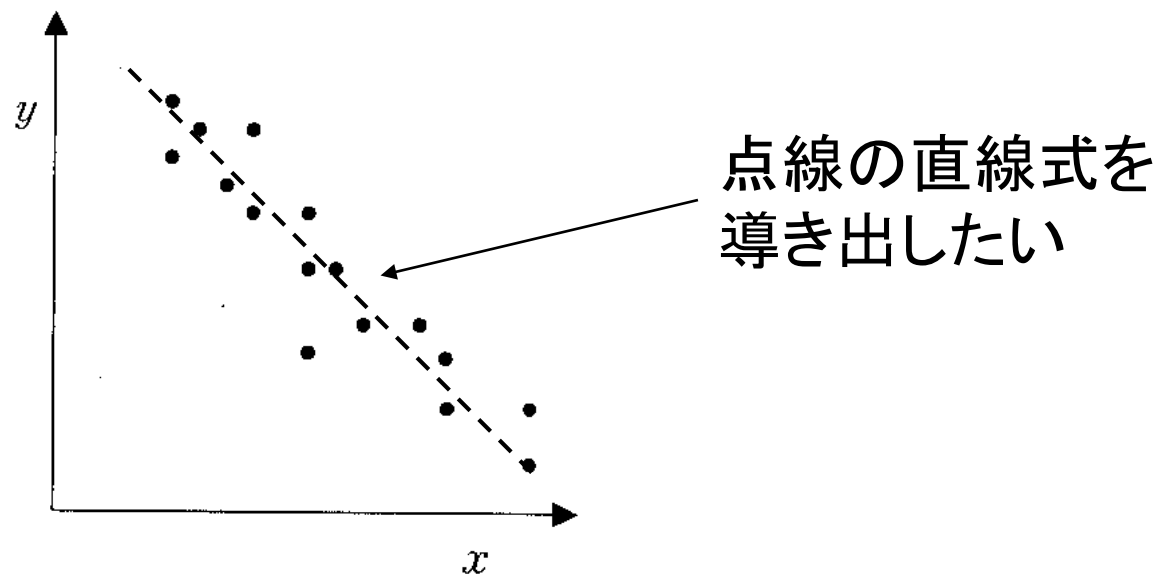


孔の部分の境界(B)は
時計回りに追跡される

直線の検出

- 直線の検出

- ノイズや対象物の重なりなどの影響で散在した点（画素）から、本来抽出したい直線を導き出す



(a) 線の候補となる画素

直線の検出

- ハフ(Hough)変換を用いた直線の検出

- ある1点 (x_1, y_1) が与えられたとき, これを通る直線は, 傾き a と切片 b のパラメータを用いて

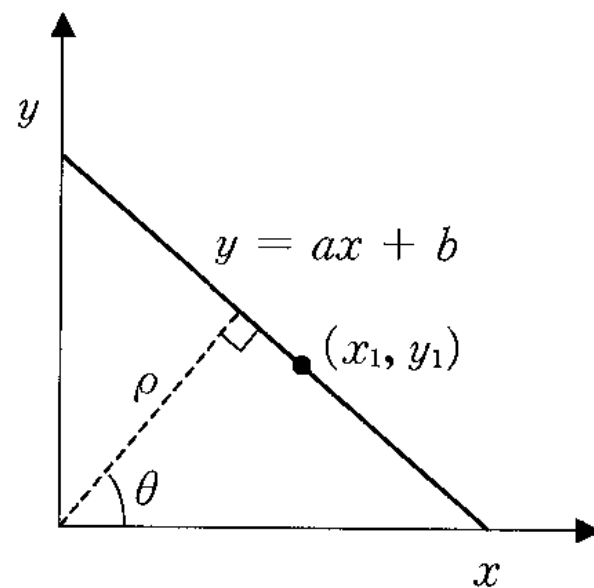
$$y = ax + b$$

と表される

- 原点から直線に下ろした垂線の長さ ρ と, 垂線が x 軸となす角度 θ のパラメータを用いると, 直線式は

$$\rho = x \cos \theta + y \sin \theta$$

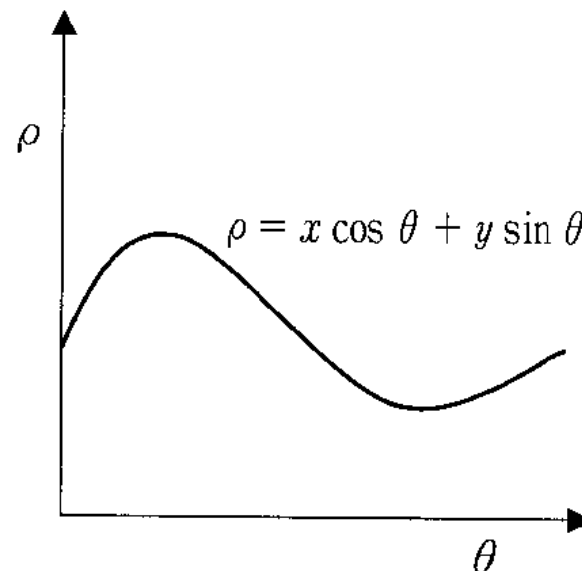
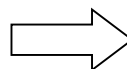
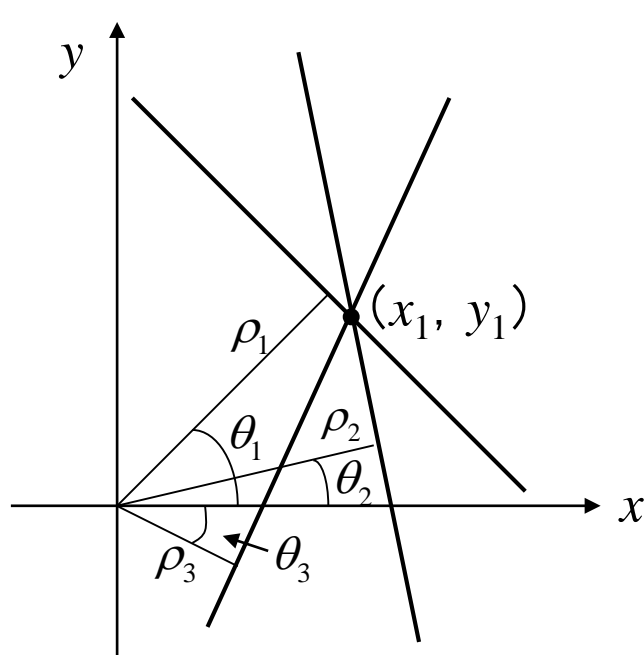
とも表すことができる



(b) 点 (x_1, y_1) を通る直線

直線の検出

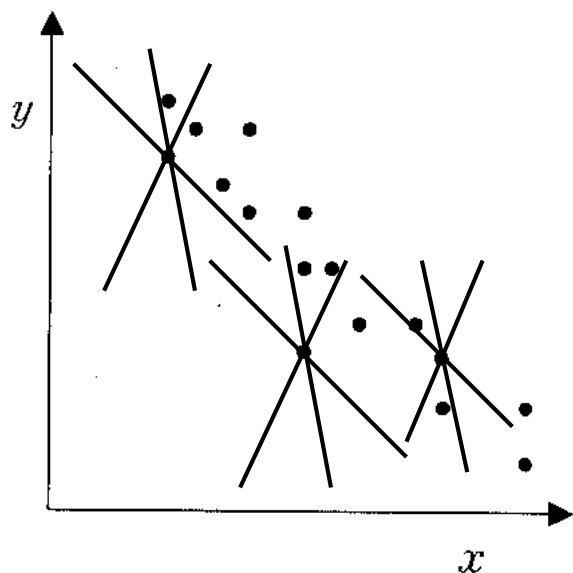
- ハフ(Hough)変換を用いた直線の検出
 - 点 (x_1, y_1) を通るすべての直線をパラメータ (θ, ρ) で表したとき, θ の変化に対する ρ の変化をグラフ化すると下図のようになる



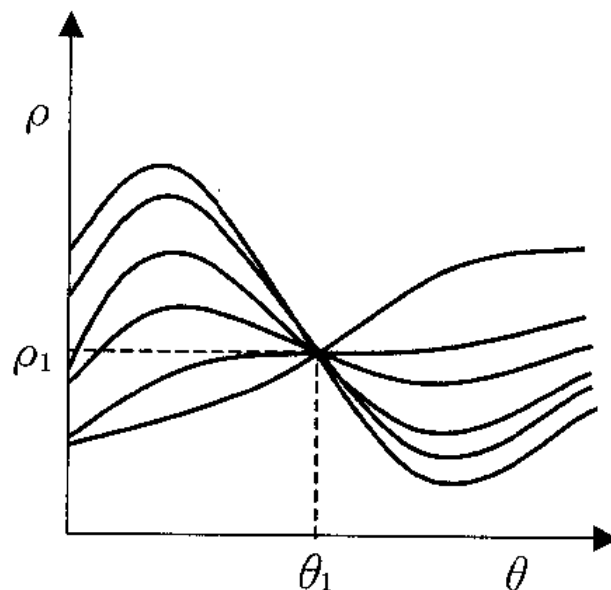
(c) ある点での θ の変化に対する ρ の変化

直線の検出

- ハフ(Hough)変換を用いた直線の検出
 - 与えられたすべての点についても、同様に曲線を求めると、下図のようになる



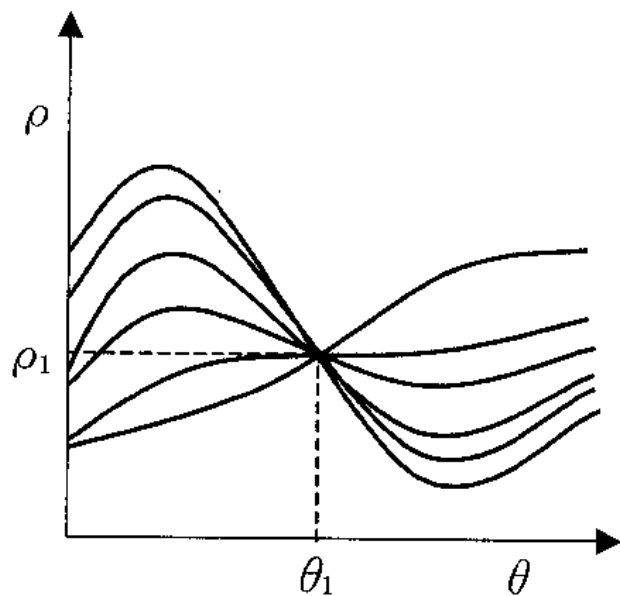
(a) 線の候補となる画素



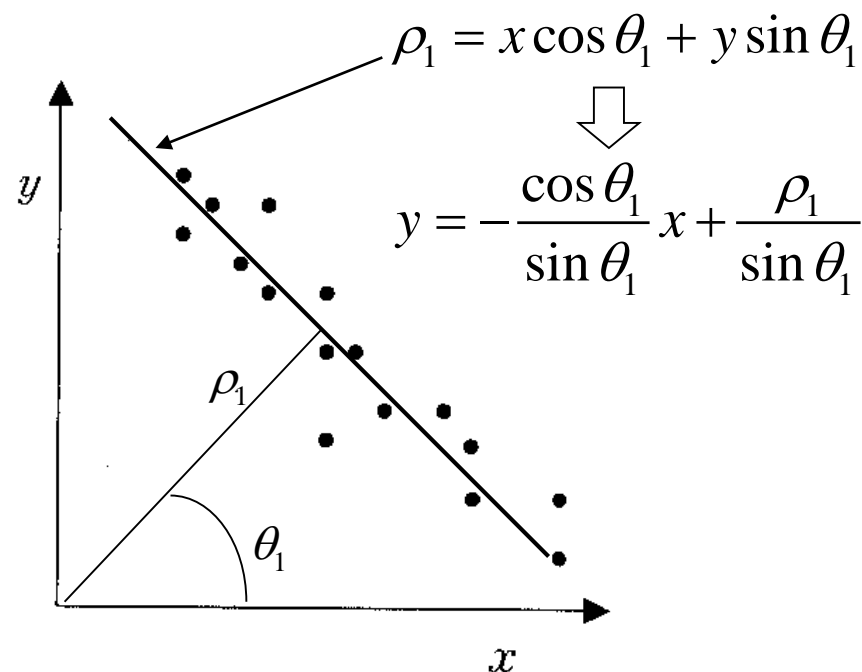
(d) 直線の候補の決定

直線の検出

- ハフ(Hough)変換を用いた直線の検出
 - 曲線が最も多く交わる点(θ_1, ρ_1)を見つければ1本の直線を検出することができる



(d) 直線の候補の決定



(a) 線の候補となる画素

直線の検出

- ハフ変換の利点
 - 同時に複数の直線を検出することができる
 - ノイズを含む2値画像からも直線を検出できる
- ハフ変換の欠点
 - 計算時間がかかる
 - 短い線分を多数含む図形には不向き