



Natural Language Processing Language models

otus.ru



Меня хорошо видно && слышно?



Ставим "+", если все хорошо "-", если есть проблемы

Тема вебинара

Language models



Никита Мартынов

Head NLP Engineer @ SberDevices, Team Lead @ MIL Team

(Ex) Data Scientist / NLP Engineer @ Tinkoff, MTS AI, Financial Technologies Lab @ MIPT

tg: @go_bobert

Правила вебинара



Активно участвуем



Off-topic обсуждаем в Slack #канал группы или #general



Задаем вопрос в чат или голосом



Вопросы вижу в чате, могу ответить не сразу

Маршрут вебинара

Задача Language Modeling Language Models Statistical language models RNNs recap **Neural Networks LM**

У нас могут быть различные языковые сущности:

- 1. Символы / буквы;
- 2. Слова;
- 3. Части слов;
- 4. Предложения;
- 5. Части предложения;
- 6. Абзацы;
- 7. Параграфы;
- 8. Любой текст;

Задача: оценить вероятность этих языковых сущностей!

Как оценивать вероятность текста?

- 1. Рассматриваем предложение / слово / любую языковую структуру как последовательность;
- 2. Разбиваем последовательность на элементы;
- 3. У нас получается конечное множество (мы всегда можем ограничить словарь);
- 4. Давайте определим на подмножествах этого множества вероятностную функцию...

Математическая пауза

Как правильно определять вероятности:

- 1. Пусть есть множество элементов \mho , оно может быть конечным, может быть счётным, может быть несчётным;
- Определим на этом множестве систему его подмножеств \mathcal{A} , такую что:
 - a. $\mho \in \mathcal{A}$:
 - b. $A \in \mathcal{A}, B \in \mathcal{A} \rightarrow A \cup B \in \mathcal{A}, A \cap B \in \mathcal{A}$;
 - c. $A \in \mathcal{A} \to \overline{A} \in \mathcal{A}$:
- 3. Это называется алгеброй система подмножеств, замкнутой относительно конечного числа операций объединения, пересечения и взятия дополнения;
- БОНУС: алгебра, замкнутая относительно счётного числа пересечений и объединений, называется σ -алгеброй;
- Пару $< \mho$, $\mathcal{A} >$ называют измеримым пространством;
- Теперь заведём вероятность на множествах из \mathcal{A} :
 - a. $P(A) \ge 0 \ \forall A \in \mathcal{A}$;
 - *b.* $P(\mho) = 1$;
 - c. $P(\sum_{n=1}^{\infty} A_n) = \sum_{n=1}^{\infty} P(A_n), A_i A_i = \emptyset \ \forall i, j: i \neq j;$
- 7. Тройка $< \mho$, $\overline{\mathcal{A}}$, P > называется вероятностным пространством;

Что там насчёт вероятностных функций на пространстве языковых конструкций?

- ℧ это будет как раз множество всех элементов в словаре (слова, символы, и тд);
- Совокупности «слов» будут как раз алгеброй \mathcal{A} :
 - a. $\mho \in \mathcal{A}$; b. $A \in \mathcal{A}, B \in \mathcal{A} \rightarrow A \cup B \in \mathcal{A}, A \cap B \in \mathcal{A}$; c. $A \in \mathcal{A} \to \bar{A} \in \mathcal{A}$:
- 3. А как тогда считать Р?

Как посчитать Р?

- 1. Пусть предложение будет $S = [s_1, ..., s_n];$
- 2. $P(S) = P(s_1, ..., s_n);$
- 3. Chain rule:

$$P(S) = P(s_1, ..., s_n) = P(s_1, ..., s_{n-1})P(s_n | s_1, ..., s_{n-1}) = P(s_1, ..., s_{n-2})P(s_{n-1} | s_1, ..., s_{n-2})P(s_n | s_1, ..., s_{n-1}) = P(s_1)P(s_1 | s_2) ... P(s_n | s_1, ..., s_{n-1}) = \prod_{i=1}^{n} P(s_i | s_j, j < i);$$

4. Как посчитать тогда $P(s_i|s_j,j<\bar{i})$?

$$P(s_i|s_j, j < i) = \frac{counter(s_1, ..., s_i)}{counter(s_1, ..., s_{i-1})}$$

Слишком разряженная статистика получится, что тогда делать?

Марковское свойство!

$$P(X_n = x_n | X_n = x_n, ..., X_1 = x_1) = P(X_n = x_n | X_{n-1} = x_{n-1})$$

Слишком строго, давайте расслабим:

$$P(X_n = x_n | X_n = x_n, ..., X_1 = x_1) = P(X_n = x_n | X_{n-1} = x_{n-1}, ..., X_{n-k} = x_{n-k})$$

Тогда получаем:

$$P(s_i|s_j, j < i) = P(s_i|s_j, j < i, j \ge i - k)$$

$$P(S) = \prod_{i=1}^{n} P(s_i | s_j, j < i, j \ge i - k);$$

Где это может применяться:

- 1. Сервисы спелл-чека;
- 2. Поисковые движки;
- 3. Keyboard Autocomplete;
- 4. Чат-боты, голосовые / текстовые ассистенты;
- 5. Машинный перевод;

В целом любая задача текстовой генерации;

Почему это может плохо работать:

- 1. Нули: слишком разряженная статистика;
- 2. Чтобы нормально что-то оценить, нужен огромный корпус;
- 3. Вычисления пропорциональны длине контекста и размеру корпуса;
- 4. По факту нельзя использовать длинный контекст;

Neural LMs

Neural LMs

Как оценивать вероятность предложения:

В целом концепция, которую мы предложили, никуда не уходит:

$$\begin{split} P(S) &= P(s_1, \dots, s_n) = P(s_1, \dots, s_{n-1}) P(s_n \mid s_1, \dots, s_{n-1}) = \\ &P(s_1, \dots, s_{n-2}) P(s_{n-1} \mid s_1, \dots, s_{n-2}) P(s_n \mid s_1, \dots, s_{n-1}) = P(s_1) P(s_1 \mid s_2) \dots P(s_n \mid s_1, \dots, s_{n-1}) \\ &= \prod_{i=1}^n P(s_i \mid s_j, j < i); \end{split}$$

- Сделать репрезентацию контекста s_i , j < i;
- 3. По ней предиктить следующее слово;

Neural LMs

Получается пайплайн:

- 1. Разбить текст на токены (слова, символы, n-grams);
- Векторная репрезентация токенов;
- 3. Получить репрезентацию контекста;
- 4. По репрезентации контекста предсказать следующее слово – вероятностное распределение на словаре;
- 5. Используем лосс:

$$L = -\sum_{t=1}^{n} \log p(y_t|x_1, \dots, x_t)$$

RNNs recap

RNNs recap

Информацию будем хранить в стейтах – векторах;

Введём обозначения:

- 1. Вектор, который хранит информацию о предыдущих шагах, h_t ;
- Вектор с новой информацией x_t ;

Обновление вектора состояния:

$$h_t = f(h_t, x_t)$$

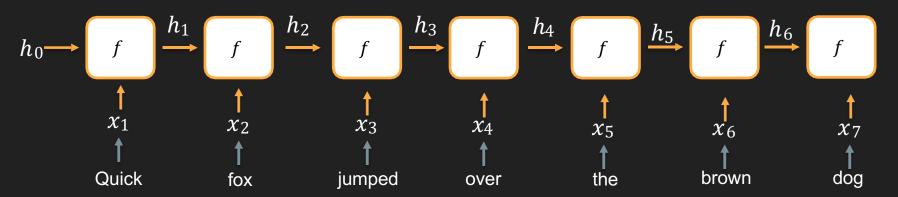
Параметризуем модель:

$$h_t = f(h_t, x_t; \theta)$$

Назовем это Recurrent Neural Network

Устройство RNN Cell

Как это выглядит:



Как устроена f:

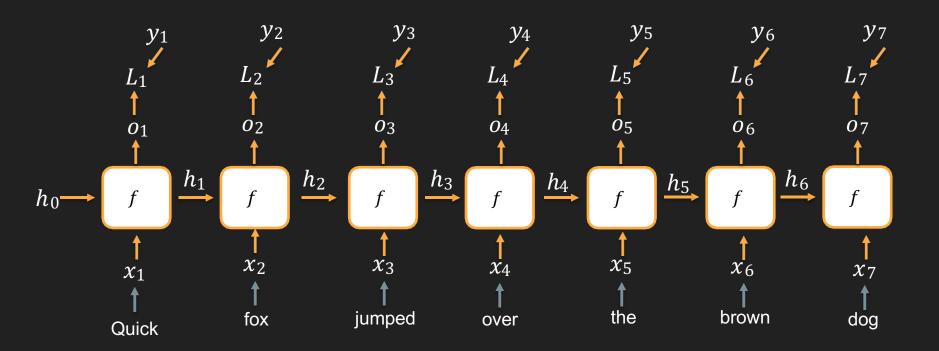
- 1. θ это множество весов, пусть это будут W, U, V;
- $2. \quad a_t = Wh_t + Ux_t + b;$
- 3. $h_t = \tanh(a_t)$;

Если хотим что-то предсказывать на каждом шаге:

- 1. $o_t = Vh_t + c$;
- 2. $y_{t} = SM (o_t)$

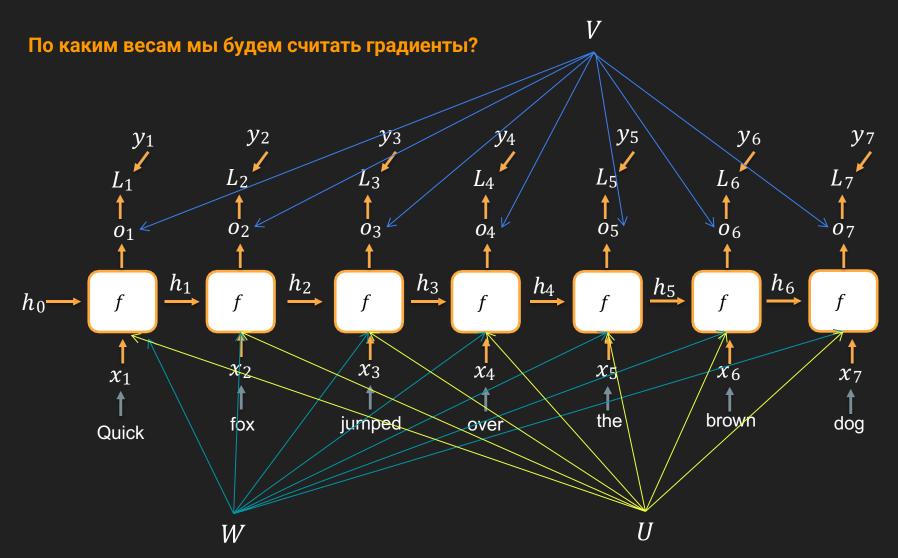
BBTT

Back-Propagation Through Time



$$L = -\sum_{t=1}^{n} \log p(y_t|x_1, \dots, x_t)$$

BPTT



Везде информацию переносит h_t , поэтому ключевой вопрос, как брать градиенты по нему

LSTM, GRU

$$z_{t} = [h_{t-1}, x_{t}]$$

$$f_{t} = \sigma(W_{f} \cdot z_{t} + b_{f})$$

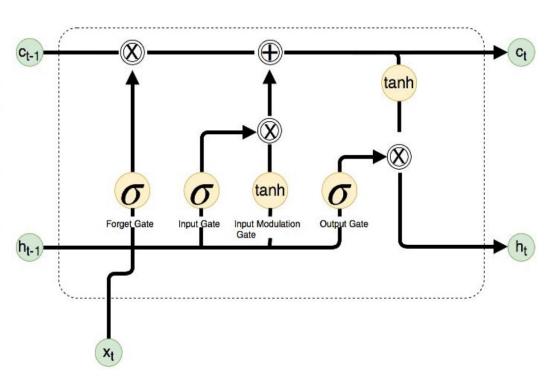
$$i_{t} = \sigma(W_{i} \cdot z_{t} + b_{i})$$

$$\hat{C}_{t} = \operatorname{th}(W_{c} \cdot z_{t} + b_{c})$$

$$C_{t} = f_{t} \cdot C_{t-1} + i_{t} \cdot \hat{C}_{t}$$

$$o_{t} = \sigma(W_{o} \cdot z_{t} + b_{o})$$

$$h_{t} = o_{t} \cdot \operatorname{tanh}(C_{t})$$



LSTM, GRU

Update gate: controls what parts of hidden state are updated vs preserved

Reset gate: controls what parts of previous hidden state are used to compute new content

New hidden state content: reset gate selects useful parts of prev hidden state. Use this and current input to compute new hidden content.

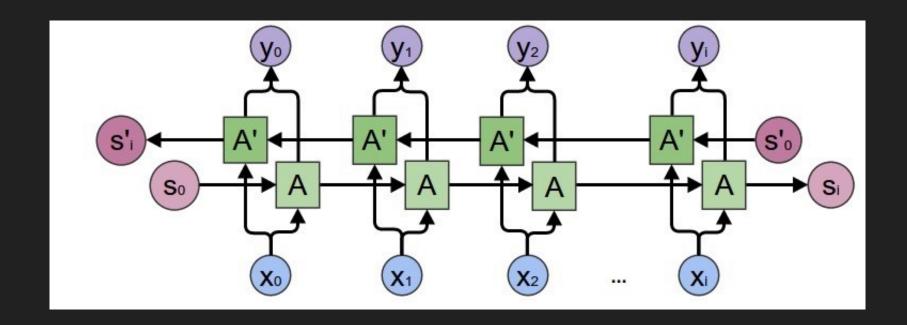
Hidden state: update gate simultaneously controls what is kept

from previous hidden state, and what is updated to new hidden state content

$$egin{aligned} oldsymbol{u}^{(t)} &= \sigma \left(oldsymbol{W}_u oldsymbol{h}^{(t-1)} + oldsymbol{U}_u oldsymbol{x}^{(t)} + oldsymbol{b}_u
ight) \ oldsymbol{ au}^{(t)} &= \sigma \left(oldsymbol{W}_r oldsymbol{h}^{(t-1)} + oldsymbol{U}_r oldsymbol{x}^{(t)} + oldsymbol{b}_r
ight) \end{aligned}$$

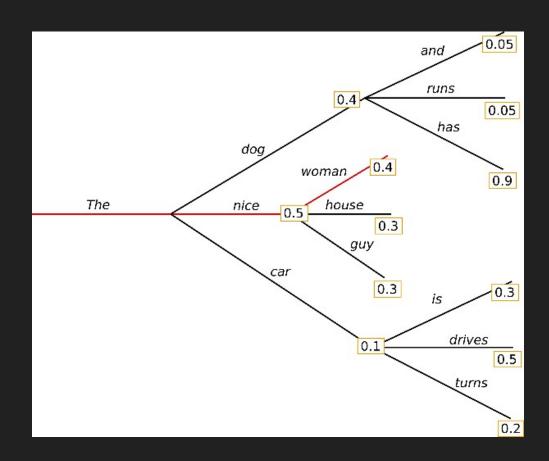
$$oldsymbol{ ilde{h}}^{(t)} = anh\left(oldsymbol{W}_h(oldsymbol{r}^{(t)} \circ oldsymbol{h}^{(t-1)}) + oldsymbol{U}_h oldsymbol{x}^{(t)} + oldsymbol{b}_h
ight) \ oldsymbol{h}^{(t)} = (1 - oldsymbol{u}^{(t)}) \circ oldsymbol{h}^{(t-1)} + oldsymbol{u}^{(t)} \circ oldsymbol{ ilde{h}}^{(t)}$$

LSTM, GRU



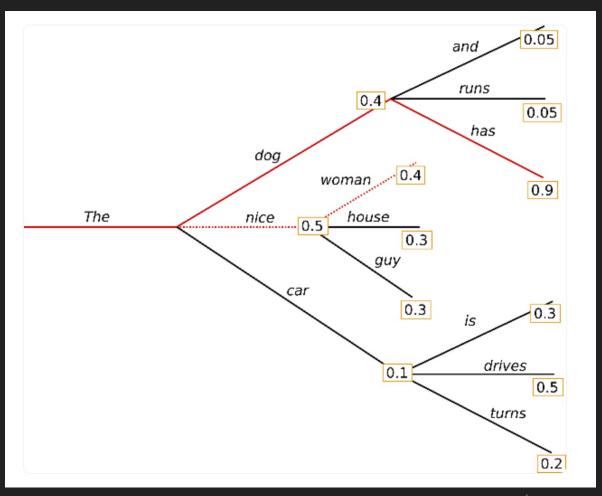
Есть три основные стратегии:

Grid search;



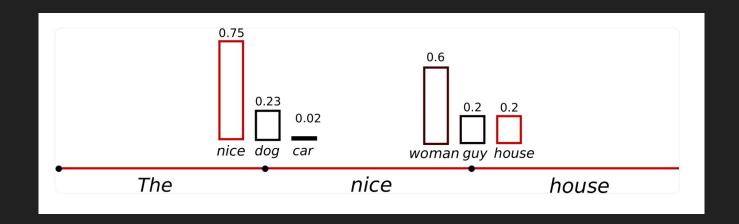
Есть три основные стратегии:

1. Beam search;



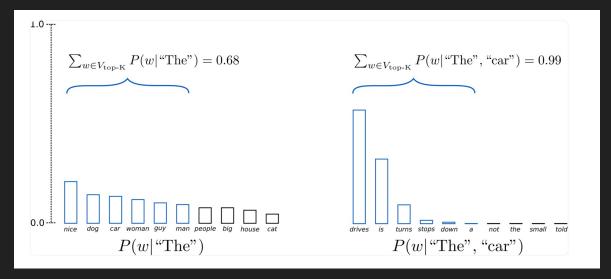
Есть три основные стратегии:

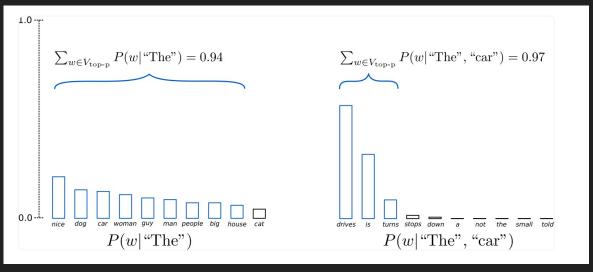
1. Sampling;



Есть три основные стратегии:

Sampling;





Evaluation

Evaluation

Как валидировать модели;

1. Перплексия:

$$PPL(W) = P(w_1, w_2, ..., w_N)^{-\frac{1}{N}} = \sqrt[N]{\frac{1}{P(w_1, w_2, ..., w_N)}}$$

- 2. Чем ниже, тем лучше;
- 3. Downstream таски:
 - a) Spellchecking;
 - b) NMT;
 - c) Text generation;
 - d) etc.;

Заполните, пожалуйста, опрос о занятии по ссылке в чате