

## К лабораторной работе №1

### Нелинейные уравнения и системы

В общем случае аналитическое решение уравнения  $f(x) = 0$  можно найти только для узкого класса функций. Чаще всего приходится решать его численными методами. Численное решение уравнения проводят в два этапа:

- отделяют корни уравнения, то есть находят достаточно тесные промежутки, в которых содержится только один корень, их называют интервалами изоляции корня, и определить их можно, изобразив график функции или любым другим методом, основанным на том, что непрерывная функция  $f(x)$  имеет на интервале  $[a; b]$  хотя бы один корень; если она поменяла знак  $f(a) \cdot f(b) < 0$ , а  $a$  и  $b$  называют пределами интервала изоляции;
- на втором этапе проводят уточнение отделенных корней, то есть находят корни с заданной точностью.

Любое уравнение  $P(x) = 0$ , где  $P(x)$  - это многочлен, отличный от нулевого, называется алгебраическим уравнением (полиномом) относительно переменных  $x$ . Всякое алгебраическое уравнение относительно  $x$  можно записать в виде:

$$a_0 x^n + a_1 x^{n-1} + \dots + a_{n-1} x + a_n = 0,$$

где  $a_0 \neq 0$ ,  $n \geq 1$  и  $a_i$  - коэффициенты алгебраического уравнения  $n$ -й степени.

В MATLAB полином задается и хранится в виде вектора, элементами которого являются коэффициенты полинома от  $a_n$  до  $a_0$ .

Рассмотрим функции, предназначенные для действий над полиномами:

- `conv(p1, p2)` - формирует вектор, соответствующий коэффициентам полинома степени  $n+m$ , полученного в результате умножения вектора  $p1$  степени  $n$  на вектор  $p2$  степени  $m$ , то есть вычисляет произведение двух полиномов;
- `deconv(p1, p2)` - осуществляет деление полинома  $p1$  на полином  $p2$ , то есть формирует вектор коэффициентов полинома, который является частным от деления  $p1$  на  $p2$ ; вызов функции в общем виде `[q, r]=deconv(p1, p2)` приводит к получению двух полиномов:  $q$  - частного от деления и  $r$  - остатка от деления;
- `polyval(p1, x)` - вычисляет значение полинома с коэффициентами  $p1$  в точке  $x$ ;
- `polyder(p1 [, p2])` - формирует вектор коэффициентов полинома, являющегося производной от полинома с коэффициентами  $p1$ , то есть вычисляет производную от полинома; если в качестве аргументов указаны два вектора `polyder(p1, p2)`, то производная вычисляется от произведения этих векторов, вызов функции в общем виде `[q, r]=polyder(p1, p2)` приведет к вычислению производной от частного  $p1/p2$  и выдаст результат в виде отношения полиномов  $q$  и  $r$ .

Решить алгебраическое уравнение в MATLAB можно при помощи встроенной функции `roots(p)`. Она формирует вектор, элементы которого являются корнями полинома с коэффициентами  $p$ . Наоборот, построить вектор  $p$  по заданному вектору его корней можно с помощью функции `poly(x)`.

Для решения уравнений вида  $f(x)=0$  в MATLAB применяют функцию `fzero(name, x0)`, где:

- `name` – имя М-функции, вычисляющей левую часть уравнения;
- `x0` – начальное приближение к корню или интервал его изоляции  $[a, b]$ ;

Формат вызова функции может выглядеть так:  $[x, y] = \text{fzero}(\text{name}, x0)$ , где  $x$  – корень уравнения,  $y$  – значение функции в точке  $x$ .

Пример(использование *conv* и *deconv*):

```
p1=[2 0 1];
```

```
p2=[1 0 0 -1];
```

```
%Умножение полиномов:  $(2x^2+1)(x^3-1) = 2x^5+x^3-2x^2-1$ 
```

```
p=conv(p2,p1)
```

Результат:

```
p =
```

```
2 0 1 -2 0 -1
```

```
%Деление полиномов:  $(2x^5+x^3-2x^2-1) / (x^3-1) = (2x^2+1)$ 
```

```
deconv(p,p2)
```

Результат:

```
ans =
```

```
2 0 1
```

Пример(использование *polyval*):

```
p1=[2 1 0 -1 0 -3];
```

```
%Значение полинома  $(2x^5+x^4-x^2-3)$  в точке  $x=0$ 
```

```
polyval(p1,0)
```

Результат:

```
ans =
```

```
-3
```

Пример(использование *polyder*):

```
p1=[2 1 0 -1 0 -3];
```

```
polyder(p1); %Производная от p1
```

```
p2=[1 0 0 -1];
```

```
polyder(p1,p2); %Производная от  $(p1 \cdot p2)$ 
```

```
[q, r]=polyder(p1,p2) %Производная от частного и остатка  $(p1/p2)$ 
```

Результат:

```
q =
```

```
4 1 0 -9 -4 9 2 0
```

```
r =
```

```
1 0 0 -2 0 0 1
```

Пример(использование *roots*):

Найти корни полинома  $2x^4 - 8x^3 + 8x^2 - 1 = 0$ .

```
p=[2 -8 8 0 -1];
```

```
roots(p)
```

```
%Найдем графическое решение
```

```
x=-1:0.1:3;
```

```
y=polyval(p,x);
```

```
plot(x,y,'-k'),grid
```

Результат:

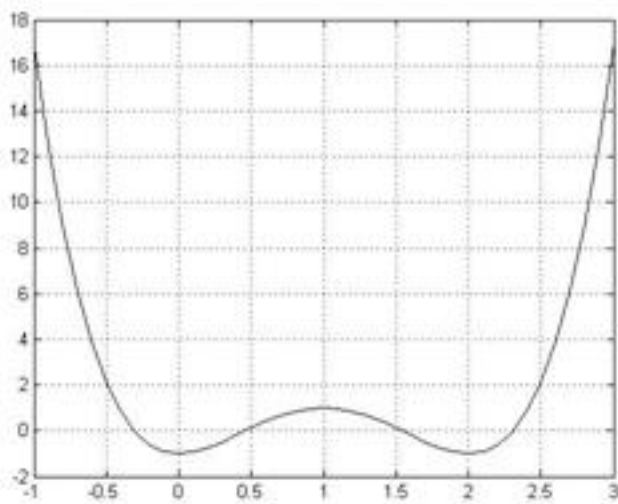
```
ans =
```

```
2.3066
```

```
1.5412
```

```
0.4588
```

```
-0.3066
```



Пример:

Найти корни уравнения  $(e^x/5) - 2(x-1)^2 = 0$

В М-файле с именем ff.m пишем:

```
function y=f(x)
y=exp(x)/5-2*(x-1).^2;
end
```

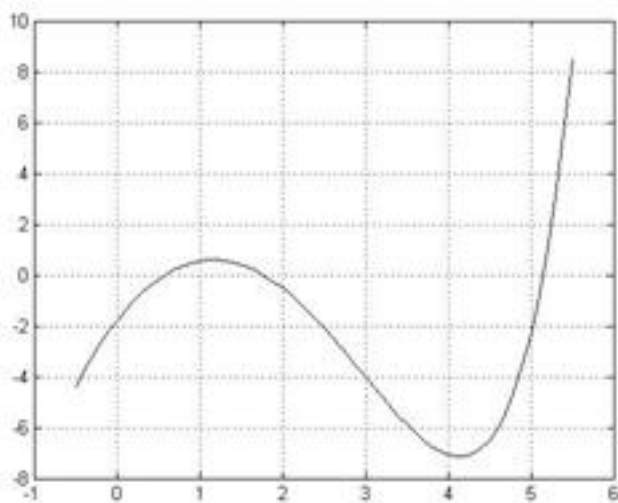
Потом в командном окне пишем:

```
%Построение графика
x=-0.5:0.1:5.5;
y=exp(x)/5-2*(x-1).^2;
plot(x,y,'-k'), grid
[x(1),y(1)]=fzero('ff',[0 1]);
[x(2),y(2)]=fzero('ff',[1 2]);
[x(3),y(3)]=fzero('ff',[5 6]);
```

x

y

Результат:



x=

0.5778 1.7639 5.1477

y=  
-0.0000 0.0000 0

Пример:

Решить систему уравнений:

$$\begin{cases} \sin(x+1) - y = 1.2 \\ 2x + \cos(y) = 2 \end{cases}$$

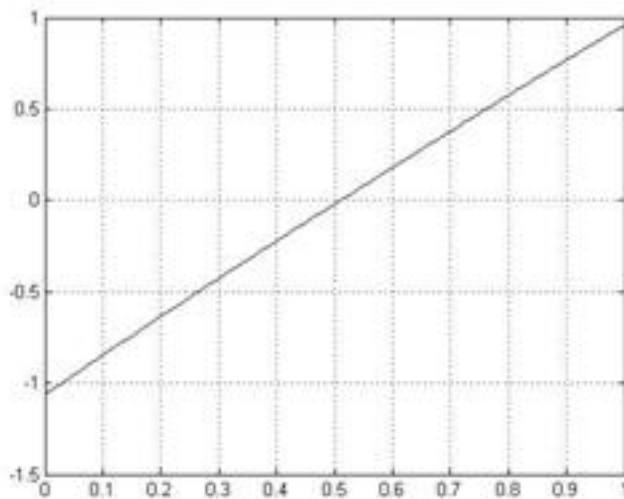
В М-файле с именем f25.m пишем:

```
function y=f25(x)
z=sin(x+1)-1.2;
y=2*x+cos(z)-2;
end
```

Потом в командном окне пишем:

```
x=0:0.01:1;
y=f25(x);
plot(x,y,'-k'), grid
```

Результатом будет график:



Потом находим решение системы(пишем в командном окне):

```
x=fzero('f25',0)
y=sin(x+1)-1.2
```

Результат:

```
x =
0.5102
y =
-0.2018
```

При решении задач максимума и минимума функции  $y = f(x)$  одной переменной выделяют задачи локального (на каком-либо интервале) и глобального (на всей числовой оси) экстремума. В MATLAB поиск локального минимума осуществляет функция:

$[x, y] = \text{fminbnd}(\text{name}, a, b [, \text{options}])$ , где name - имя М-функции, вычисляющей значение  $f(x)$ , a, b - границы интервала, на котором осуществляется поиск минимума,

options - параметры, управляющие ходом решения, x, y - координаты точки, в которой достигается минимум функции на заданном интервале.

Функцию fminbnd можно использовать и для вычисления локального максимума. Для этого достаточно взять функцию name с противоположным знаком.

При вычислении экстремума функции создается М-файл, где прописывается ссылка на исследуемую функцию и сама функция. Затем в командной строке прописывается интервал вычисления, на котором необходимо найти экстремум, после чего и сама функция. После этого делаем запись с вызовом исследуемой функции из М-файла со знаком «-», после чего программа выдает координаты экстремума функции.

Пример:

В М-файле с именем mf.m пишем:

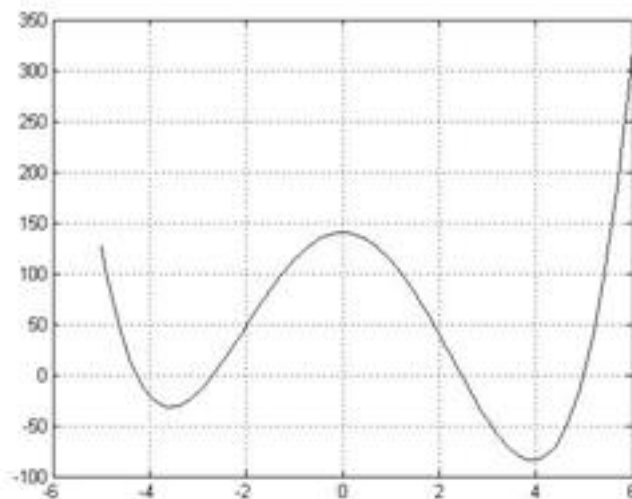
```
function y=mf(x)
y=x.^4-0.5*x.^3-28*x.^2+140;
end
```

Потом в командном окне пишем:

```
x=-5:0.1:6;
y=x.^4-0.5*x.^3-28*x.^2+140;
plot(x,y,'-k'), grid
%Максимум функции на интервале [-2 2]
y=-mf(x);
[x,y]=fminbnd(@mf,-2,2)
```

Результат:

```
x =
3.7224e-008
y =
-140.0000
```



### Поиск экстремума функции нескольких переменных.

Вычисление экстремума функции многих переменных  $z=f(x_1, x_2, \dots, x_n)$  осуществляет команда:

```
[x, z] = fminsearch(name, x0 [, options])
```

где:

- name - имя М-функции, вычисляющей значение  $z=f(x_1, x_2, \dots, x_n)$ , зависящей от n переменных;
- x0 – вектор из n элементов, содержащий координаты точки начального приближения;
- options – параметры, управляющие ходом решения;
- x - из n элементов, содержащий координаты точки, в которой достигается минимум функции;
- z – значение функции в точке с координатами x.

Пример:

Найти минимум функции  $f(x, y) = \sqrt{x^2 + y^2}$

```
[z,f] = fminsearch(@(x) sqrt(x(1)^2+x(2)^2), [2,2])
```

%Построение графика

```
[x y]=meshgrid(-2:0.2:2, -2:0.2:2);
```

```
z=sqrt(x.^2+y.^2);
```

```
surf(x,y,z);
```

Результат:

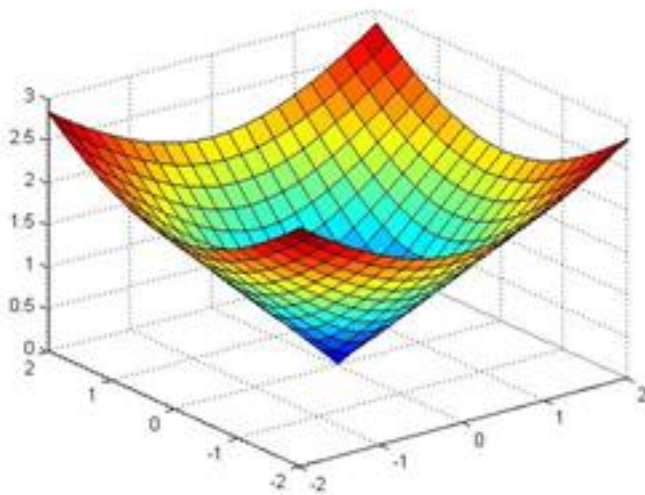
z =

1.0e-004 \*

-0.4133 -0.1015

f =

4.2559e-005



### Задание к лабораторной работе №1

Найти корни уравнения, а также определить локальные минимумы и максимумы функции на интервале от -10 до 10.

$$y=3x^6-x^4-5x^3-3x^2+6x-5$$