

Операционные системы

Курс лекций для гр. 4057/2

Лекция №12

Вопросы к лекции 11

1. В каких ситуациях в параллельных алгоритмах удобно использовать барьеры?
2. Дайте неформальное обоснование полезных свойств маркерного алгоритма (взаимоисключение, отсутствие взаимоблокировок и голодания) и оцените, сколько всего сообщений требуется послать в системе из N узлов, чтобы процесс мог войти в свой критический участок.
3. То же для алгоритма «маркерное кольцо»
4. Как модифицировать этот алгоритм для случая ненадежной связи? - Связь с любым узлом может в любой момент прекратиться из-за отказа узла или линии связи.

Маркерный алгоритм

1. Маркер - массив M , где $M[k]$ – временная метка: когда маркер последний раз находился в k -ом процессе
2. У каждого процесса – массив запросов R , элемент $R[j]$ – временная метка сообщения - запроса от j -го процесса
3. Инициализация: маркер присваивается произвольному процессу
4. Перед входом в критический участок, если у процесса нет маркера, он рассылает всем другим запрос с временной меткой и ждет прихода маркера
5. После выхода из критического участка процесс P_j просматривает массив запросов в следующем порядке индексов: $j+1, j+2, \dots, 1, 2, \dots, j-1$, пока не найдет первый элемент $R[k]$ такой, что $R[k] > M[k]$, т.е. процесс P_k сделал запрос после последнего пребывания в нем маркера. Этому процессу P_k и посылается маркер.

Содержание

Раздел 7. Надежность и отказоустойчивость вычислительных систем

7.1 Основные понятия

7.2 Количественные характеристики надежности

7.3 Методы отказоустойчивости

7.4 Применение отказоустойчивости в ОС

7.4.1 Отказоустойчивые транзакции

7.4.2 Спецификация RAID

7.4.3 Средства отказоустойчивости в Win2k и Linux

Основные понятия

Надежность (dependability) - это способность системы к долговременному правильному функционированию

Это комплексное свойство с двумя составляющими:

- **Безотказность** (reliability) – долговременное соответствие требованиям (спецификации)
- **Отказоустойчивость** (fault tolerance) – способность продолжать нормальное функционирование после отказов программ или аппаратуры

Отказ (failure) – нарушение работоспособности изделия и его соответствия требованиям технической документации

Программный отказ – это проявление ошибки в программе; это неспособность функциональной единицы системы, зависящей от программы, выполнять требуемую функцию в заданных пределах (стандарт IEEE/ANSI).

Причины отказов

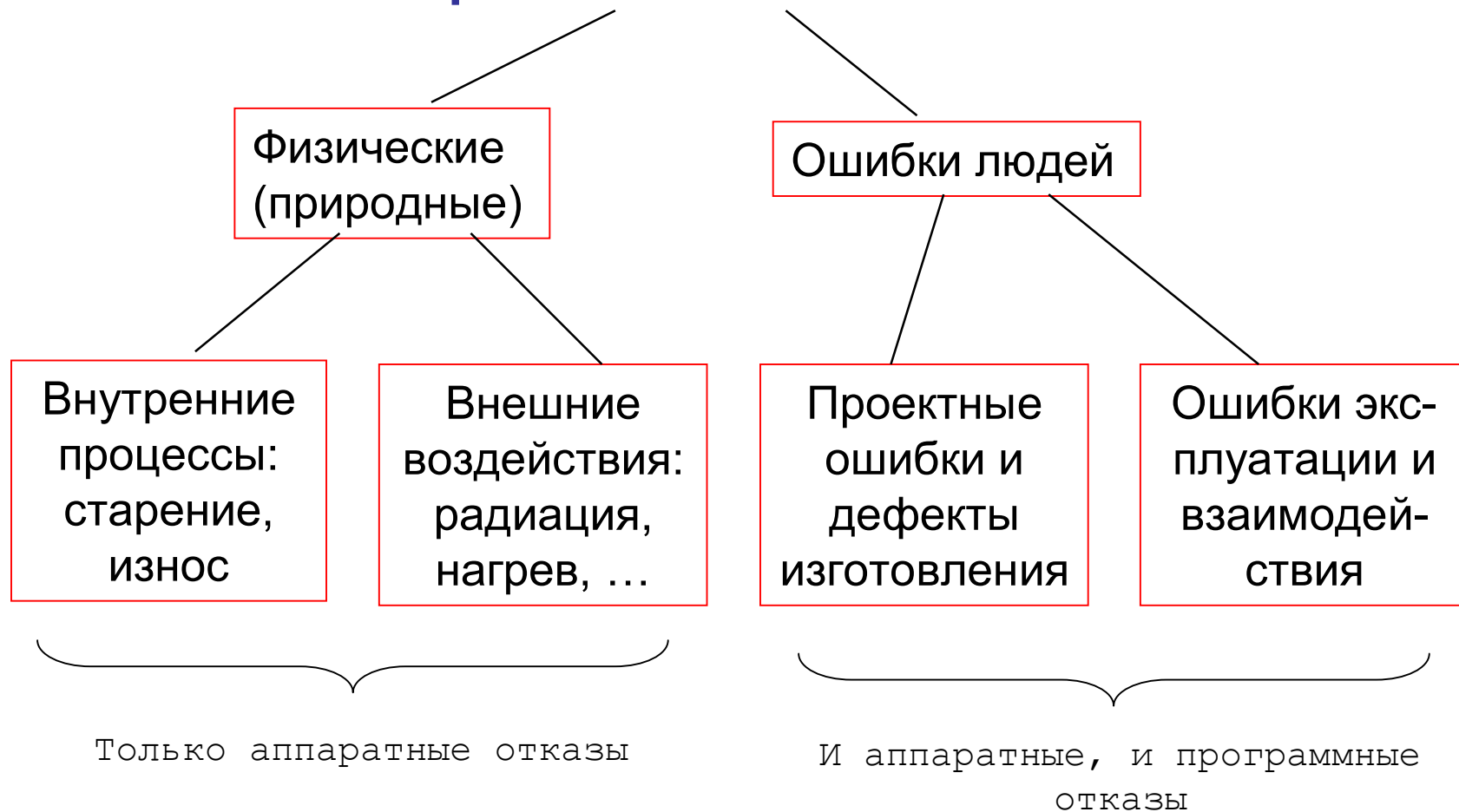
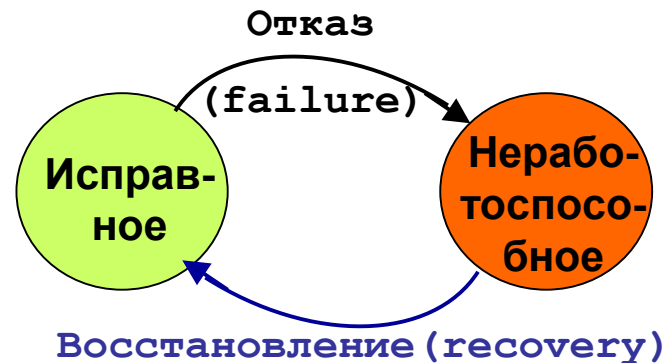


Диаграмма состояний при отказе

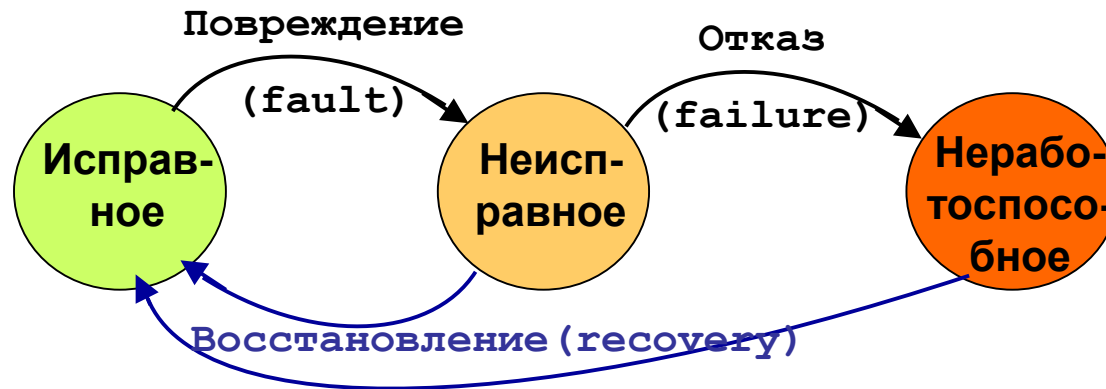


Исправное (работоспособное) состояние: нормальная работа

Неработоспособное состояние: в результате отказа система не выполняет функцию, специфицированную в технической документации

- Аппаратный отказ – проявление неисправности в аппаратуре
 - «Сгорел» транзистор; альфа-частица повлияла на р-п переход, ...
- Программный отказ - проявление ошибки в программе
 - Неправильный оператор -> ошибка в коде -> неверный результат
 - Ошибка пользователя или неверные входные данные, не обнаруженные программой

Детализация диаграммы состояний

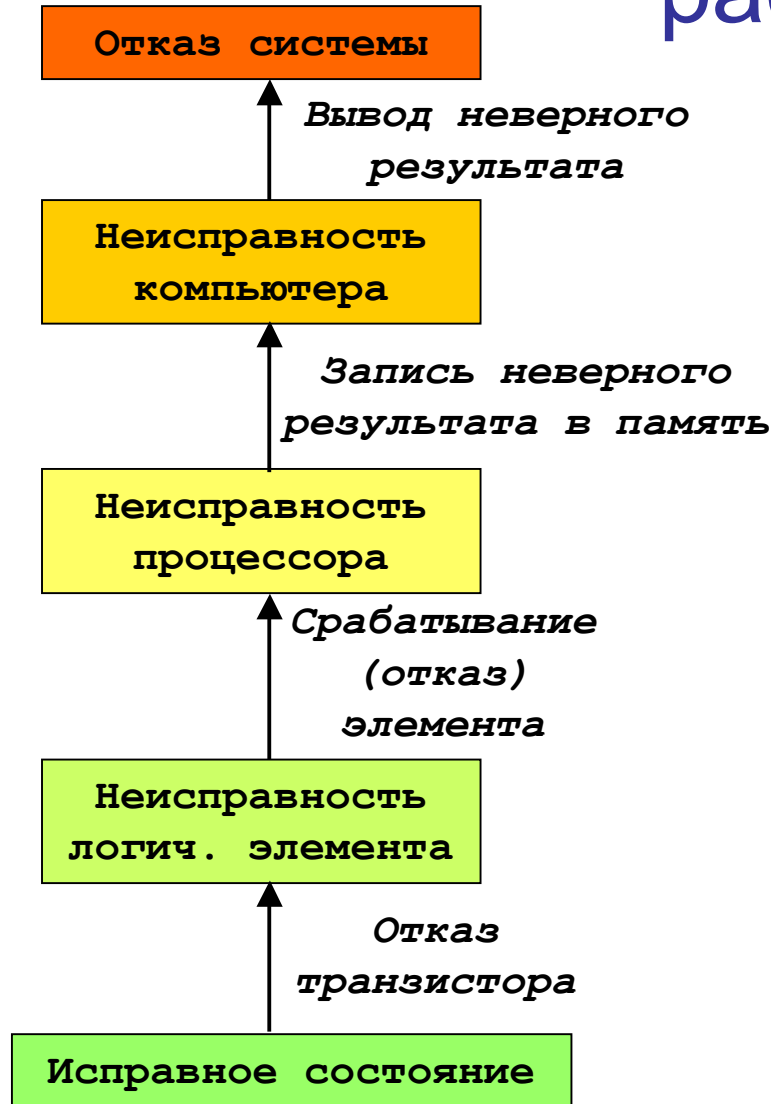


Неисправное состояние - промежуточное, когда в результате **повреждения** (fault) неисправность уже появилась, но еще не проявилась вовне в виде отказа

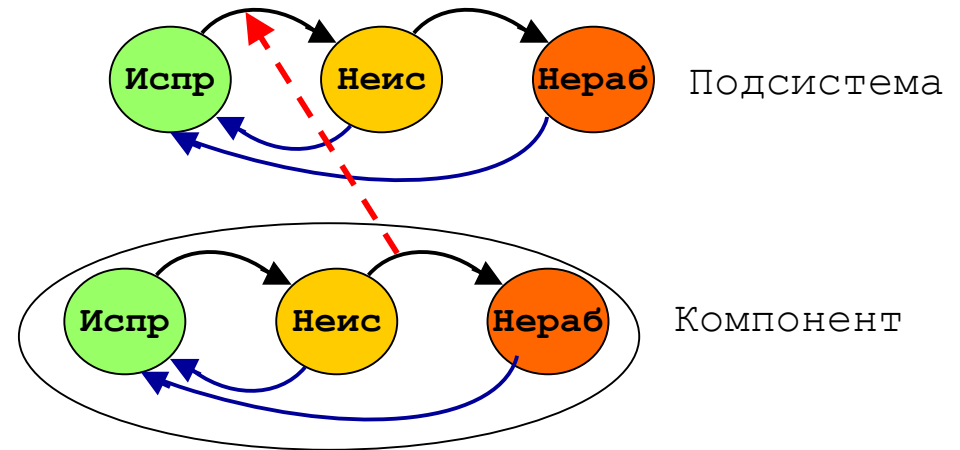
Напр., из-за отказа ячейки памяти исказилось ее содержимое (данные), но оно еще не прочитано и эта неисправность не повлияла на результат вычислений

Время нахождения системы в неисправном, но еще работоспособном состоянии называется **латентным** (скрытым) периодом отказа

Восходящее каскадное распространение отказа



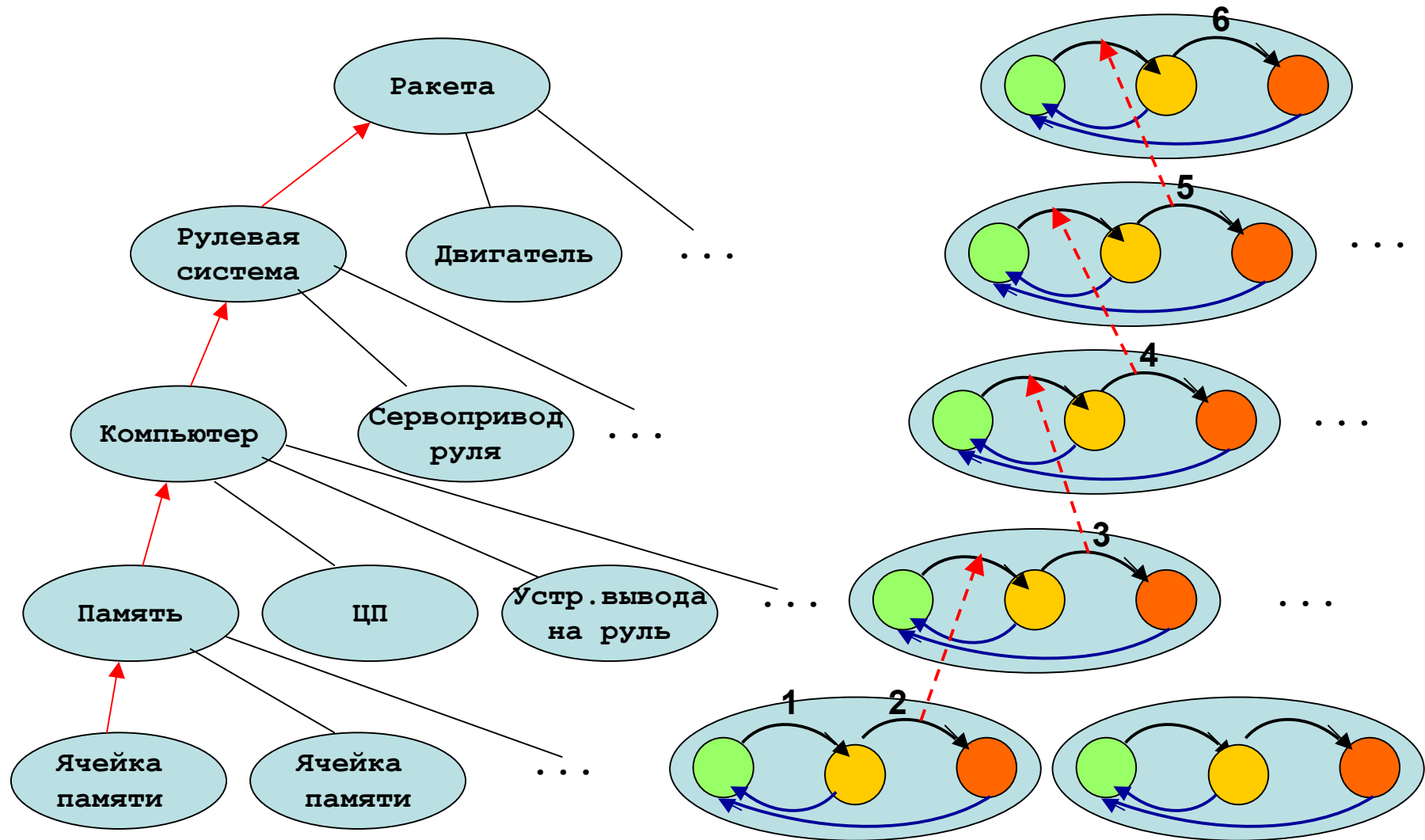
Отказ компонента - это повреждение подсистемы:



---> - одновременные переходы

Отказ на самом верхнем уровне
– отказ системы – называется
аварией (crash)

Иерархия структуры объекта и отказов



(Вопрос 1)

- 1 – искажено содержимое ячейки памяти
- 2 – неверное содержимое ячейки считано ЦП¹⁰
- 3 – вычислен неверный результат, ..., 6- авария

Отказы и сбои

- **Восстановление** (recovery) - это возврат в исправное состояние путем:
 - а) ручного ремонта, замены, исправления
 - б) автоматически - задействованием **резервов (средства отказоустойчивости)**
 - в) самопроизвольно (обычно быстро, за доли сек.)
- В случае в) отказ называется **сбоем (transient fault)**, остальные отказы называются **устойчивыми**
 - По умолчанию отказ - устойчивый
- Сбои происходят на порядок чаще устойчивых отказов
 - Их причины в электронной аппаратуре - флуктуации питания, ситуации "гонок" сигналов, альфа-частицы (радиация) и др.
 - В программах как сбои проявляются время-зависимые ошибки – их иногда называют "мерцающими" (blinking bugs)
 - ✓ «Самовосстановление» выглядит в этом случае как правильное поведение при повторном выполнении отказавшей функции.

Сбой - это кратковременный самоисправляющийся отказ

NB: в прессе сбоем часто называют любой отказ, но это неправильно! 11

Количественные характеристики надежности

Характеристики безотказности:

- Интенсивность отказов (failure rate) – среднее их количество в единицу времени
- Среднее время безотказной работы (MTBF – Mean Time Between Failures)

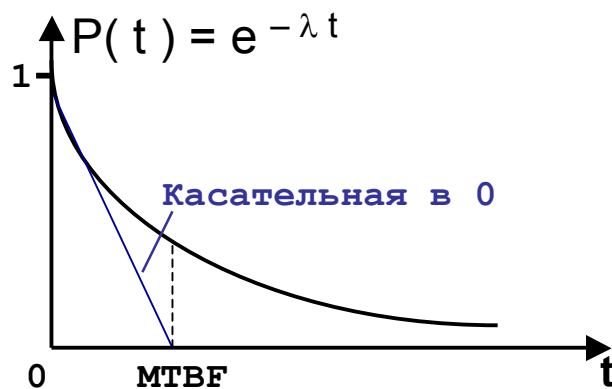
Сводная характеристика надежности (безотказность + скорость восстановления):

- Коэффициент готовности (availability)

В предположении случайного *простейшего потока* отказов:

✓ т.е., отказы независимы, редки и их вероятность неизменна во времени

$P(t)$ – функция распределения вероятности безотказной работы в течение периода времени t – описывается законом Пуассона (экспоненциальной функцией распределения вероятностей):



λ - интенсивность отказов (обычно в 1/час)

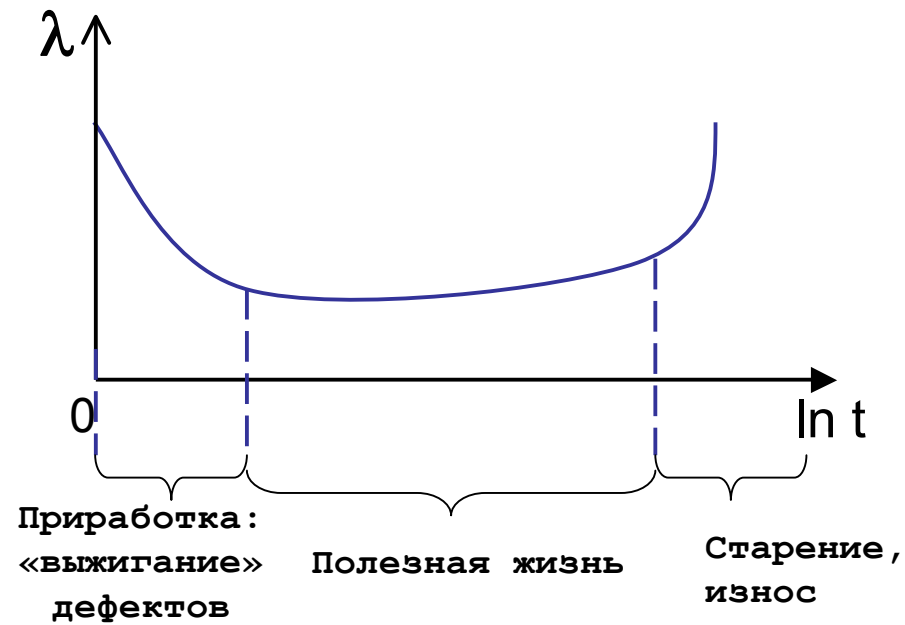
Математическое ожидание

$M(P) = \text{MTBF} = 1/\lambda$ (результат интегрирования $e^{-\lambda t}$)

В теории надежности технических систем это основная модель потока отказов, простая и хорошо соответствующая реальности

Изменение интенсивности отказов во времени

(Характерно для всех видов технических систем)



Характеристики безотказности компонентов вычислительных систем

(Примеры и средние значения)

Вид компонента	λ 1/час	MTBF, час	MTBF, лет
Обычная электромеханическая аппаратура (вентилятор)	10^{-3}	10^3	10^{-1}
Обычная электронная аппаратура (блок питания)	10^{-4}	10^4	1
Большие интегральные схемы – БИС (ЦП)	$10^{-6} - 10^{-8}$	$10^6 - 10^8$	$10^2 - 10^4$
Электронная аппаратура на БИС (материнская плата)	10^{-5}	10^5	10^1
Программы общего назначения (Windows, Office)	10^{-2}	10^2	10^{-2}
Высоконадежные программы (для критических применений)	10^{-5}	10^5	10^1

14

(Вопросы 1-3)

Надежность дисковой памяти

Одно из наименее надежных устройств компьютера:
электромеханика -> износ движущихся частей, поломки деталей

Среднее время безотказной работы магнитного диска

- **Объявленное производителем – порядка 10^6 часов**
 - Напр., Seagate Barracuda (180 Гбайт): MTBF = 1 200 000 часов, т.е. в среднем один отказ за 140 лет
- **Реальная статистика работы, снятая на 10^5 дисков разных типов:**
 - Диски повышенной надежности: 9 - 11 лет
 - Обычные диски: 5 – 7 лет

Твердотельный (флэш) диск: производители объявляют
MTBF= 300000 час = 34 года

Статистика надежности кластеров Google

Типичный первый год для нового кластера из ~3000 серверов:

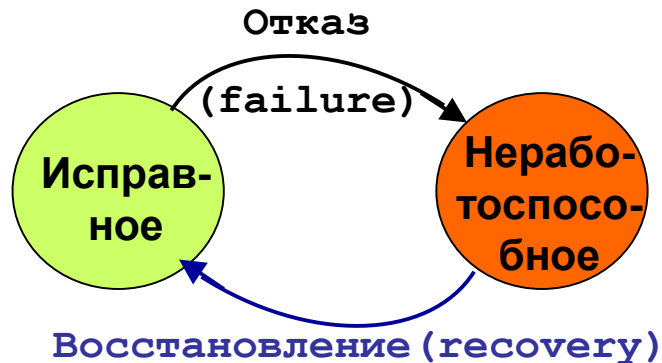
- ~0.5 отказа всего кластера из-за перегрева (~1-2 дня ремонта)
- ~1 отказ модуля связи с интернетом (~6 часов ремонта)
- ~1 переналадка сети (~5% серверов отключаются на пару дней)
- ~20 отказов стоек (40-80 серверов в каждой, 1-6 часа ремонта)
- ~5 сбоев стоек (40-80 серверов теряют 50% пакетов данных)
- ~8 отказов локальной сети
- ~12 перезагрузок маршрутизаторов
- ~3 отказа маршрутизаторов (потеря трафика на 1 час)
- ~ десятки 30-секундных сбоев DNS
- ~1000 сбоев/отказов отдельных серверов
- ~ несколько тысяч сбоев/отказов магнитных дисков

(Вопрос 4)

Требования к надежности критически важных систем

- Пример Mission-critical системы: бортовая система управления космическим зондом Pioneer-10
- Было поставлено требование $\lambda = 10^{-9}$, чтобы вероятность устойчивого отказа в первые 10 лет работы была не более 10^{-4} (или вероятность безотказной работы 0,9999) т.е. MTBF = 100 тысяч лет!
- Сигналы этого зонда, запущенного в 1972 г., до сих пор принимаются на Земле, хотя он уже давно покинул пределы солнечной системы

Ремонтопригодность



Если произошел отказ, то время восстановления должно быть минимальным !

Интегральная характеристика надежности - коэффициент готовности, или просто «ГОТОВНОСТЬ»:

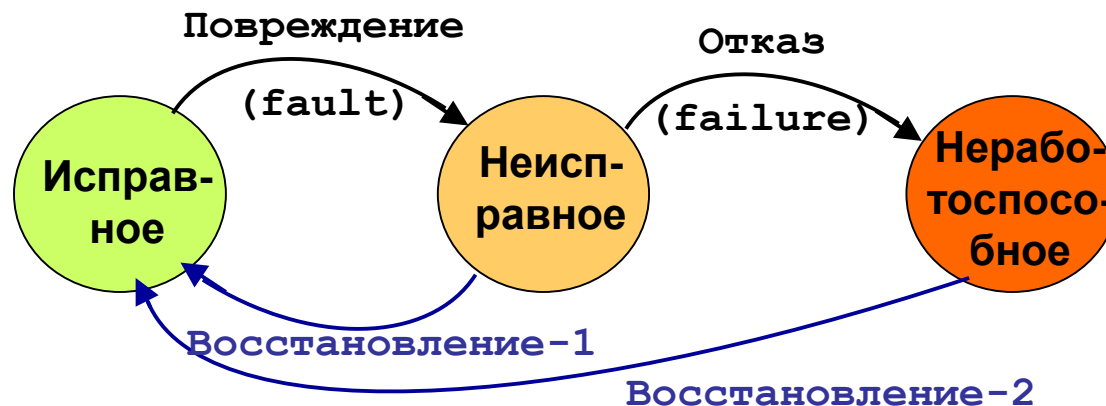
$$k = (T - T_{пр}) / T$$

где T – общее время работы, $T_{пр}$ – суммарное время простоев в неработоспособном состоянии

- Обычный Windows -сервер имеет $k = 0,999$ (в среднем 10 часов простоя в год)
- В особо ответственных системах требуется $k = 0,99999$ (5 мин в год)
- Для критически важных систем:
 - для цифровых телефонных станций – 2 часа простоя за 15 лет
 - для системы управления воздушным движением – 3 сек за год

NB: Англ. «готовность» – availability – неверно переводят как «доступность»

Идеальная отказоустойчивость



Если *всегда* выполнять **восстановление -1**, пока отказ находится в латентном периоде - тогда повреждение *никогда* не приведет к отказу системы

Для этого нужно постоянно контролировать исправность компонентов и моментально обнаруживать их повреждения

«Fault tolerance» буквально = «устойчивость к повреждениям»

Методы отказоустойчивости

Отказоустойчивость (ОУ, fault tolerance) – это способность быстрого автоматического восстановления системы после отказа

Принципы ОУ

- Средства ОУ – общие для аппаратных и программных отказов
 - ✓ часто даже не производится диагностика, где именно произошел отказ
- ОУ всегда достигается путем введения избыточности (redundancy), т.е. резервирования компонентов и/или времени

Фазы управления ОУ

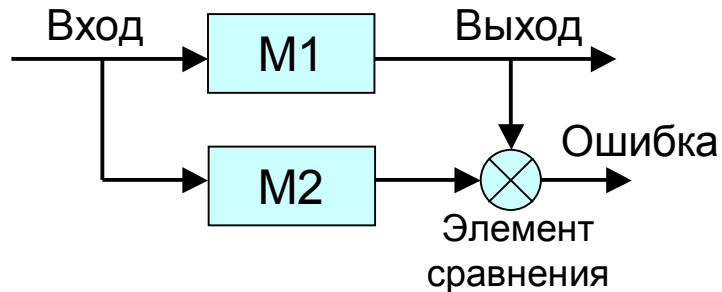
1. Контроль исправности – обнаружение отказавших элементов путем:
 - фоновый прогон тестов аппаратуры или программ
 - контрольные суммы кодов (в т.ч. контроль четности)
 - дублирование аппаратуры / данных со сравнением копий
 - контроль в программах с помощью утверждений (asserts) и исключительных ситуаций (exceptions)
2. Локализация области повреждения при обнаружении неисправности
 - в пространстве: область памяти, компоненты, устройства
 - во времени, поскольку точный момент повреждения может быть неизвестен
3. Восстановление путем подключения резервов

Виды резервирования для контроля и восстановления

1. **Структурное:** аппаратная избыточность – дублирование или многократное резервирование модулей аппаратуры
 - **Горячий** резерв - постоянно включенный и работающий
 - **Холодный** – включается на замену отказавшего модуля
2. **Информационное:** избыточность в представлении данных:
 - а) избыточное кодирование
 - коды с обнаружением ошибки (четность, циклическая сумма)
 - коды с исправлением ошибки (код Хэмминга, циклический код)
 - б) дублирование или многократное резервирование данных на дисках
3. **Программное** (program diversity): аналог структурного, но резервные модули - не аппаратные, а программные:
 - разработаны независимыми командами
 - и/или выполняют упрощенные версии алгоритмов → **постепенное ухудшение** (graceful degradation) качества работы системы, но без полного останова
4. **Временное:** повторение действий, начиная с некоторого запомненного прошлого состояния процесса – **контрольной точки** (checkpoint) или, иначе, **точки восстановления** (recovery point)
 - Возврат к точке восстановления называется **откатом** (rollback)

(Вопросы 5, 6)

Структурное резервирование

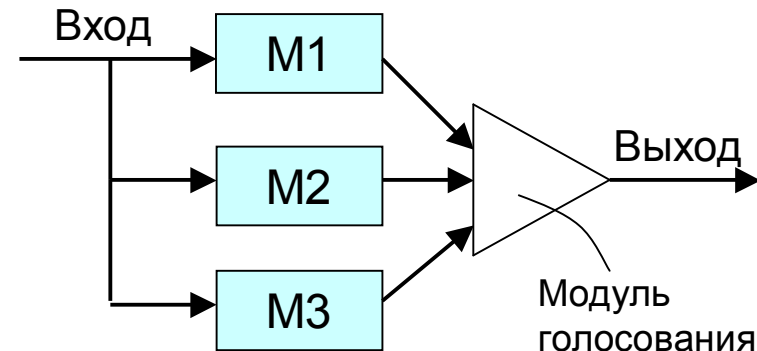


Дублирование модулей

(Dual Modular Redundancy, DMR)

Средство контроля: обнаруживается отказ одного из модулей

(Вопрос 7)



Троирование модулей

(Triple Modular Redundancy, TMR)

Средство *маскирования* неисправности: отказ одного из модулей не виден извне

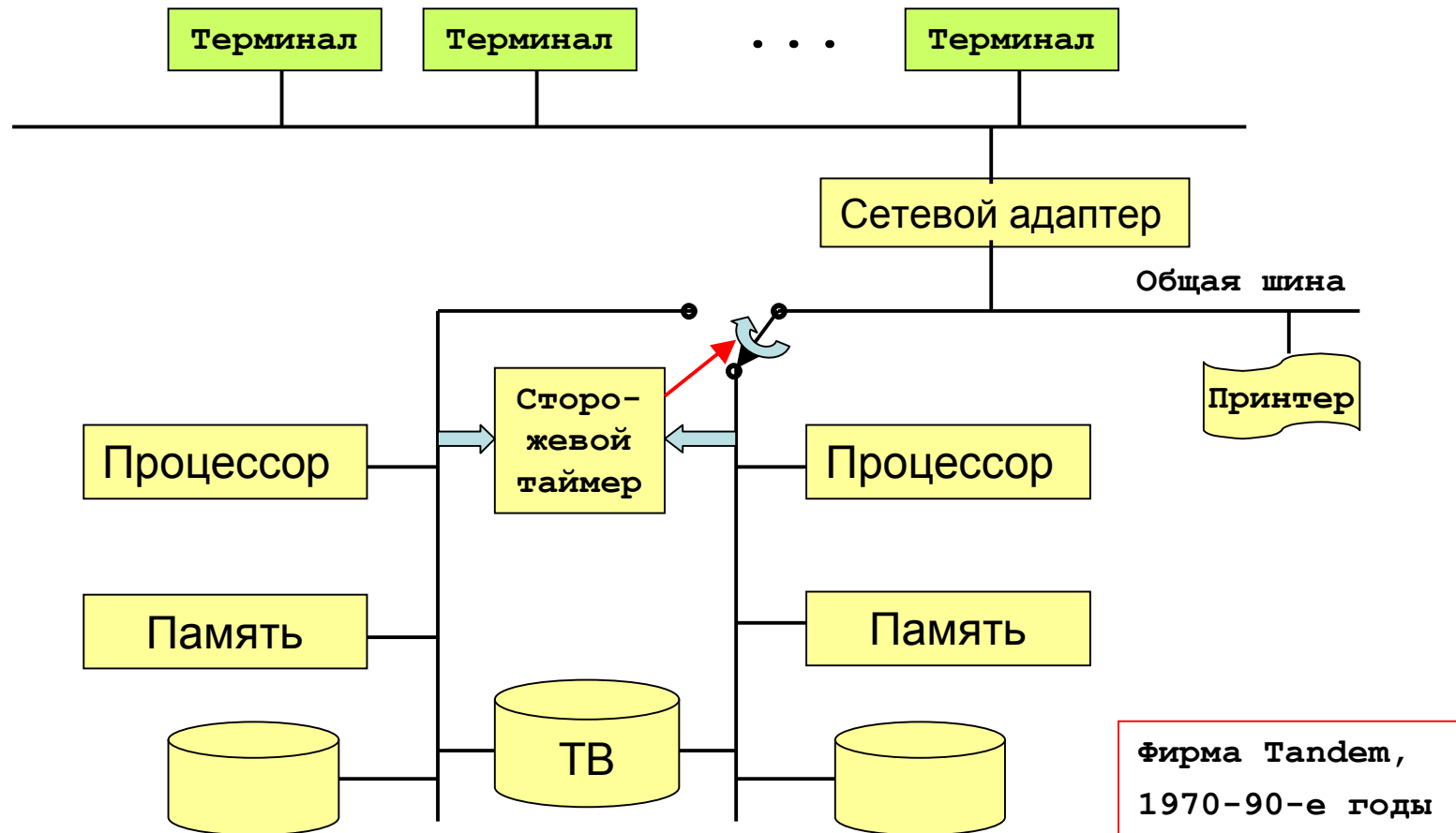
- Модуль голосования – узкое место в смысле надежности

- Модули – отдельные устройства или целые компьютеры
- Главный бортовой вычислитель космического корабля Аполлон троирован, у Шаттла – четверирован **(Вопрос 8)**

Временное резервирование

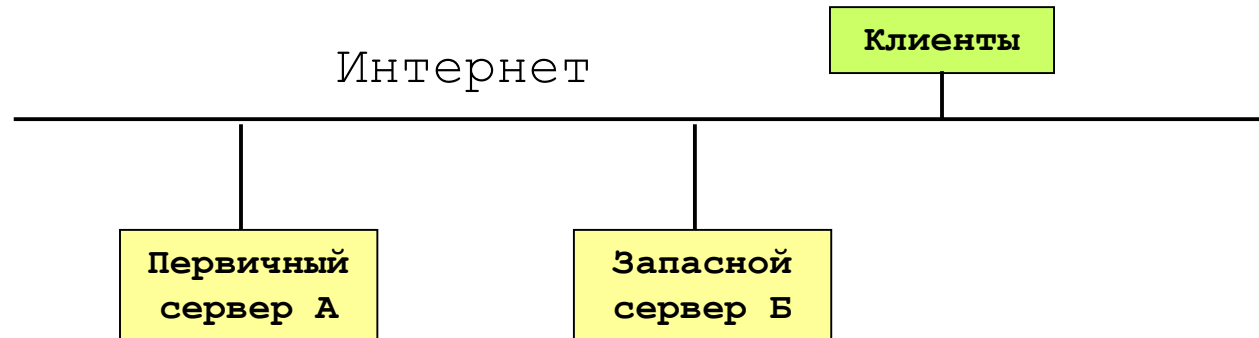
- Дешевый вид резервирования (как и информационное резервир.)
- Эффективное средство против сбоев
- Точку восстановления (ТВ) – состояние для возможного отката – можно реализовать двумя способами:
 1. В устойчивой памяти (напр., на диске) запоминается текущий контекст процесса и его промежуточные результаты (данные в локальной памяти и на диске)
 - Если единственным результатом процесса является файл, то достаточно запоминать только его текущее состояние – *резервную копию* (*backup copy*) файла
 2. Запоминается последовательность промежуточных действий (шагов) процесса, а откат производится путем выполнения обратных действий
 - функция Undo
 - Это удобно в диалоговых системах, где естественным образом вычленяются шаги диалога
 - В базах данных и файловых системах этот способ называется *журнализацией* (*logging*) событий
- NB: в приложениях MS Office применяются оба эти способа

Дублирование компьютеров



- ТВ – точка восстановления на двухвходовом диске
- Сторожевой таймер (Watch Dog) переключает шину при прекращении синхросигналов (heartbeats) от активного процессора

Дублирование серверов



- Оба сервера имеют одинаковый IP-адрес
- Интернет-протокол VRRP (Virtual Router Redundancy Protocol) – протокол резервирования с помощью виртуального рутера:
 - нормальный режим: виден только первичный сервер А
 - при крахе А автоматически становится виден запасной Б
 - т.е., машина Б активируется только при *недоступности* машины А
 - отказу подвергаются все текущие сеансы клиентов; они не рестартуют автоматически на машине Б

Отказоустойчивые транзакции

- **Транзакция** (Тр) – это *составная* операция с данными файлов - последовательность элементарных операций (read, write) для выполнения определенной функции
 - Пример Тр: обновление нескольких взаимосвязанных записей в базе данных (БД), скажем, перевод суммы денег с одного счета на другой в банковской системе и регистрация этой операции в специальном файле – аналоге бухгалтерской книги
- Тр завершается либо операцией **commit** (фиксировать), либо **abort** (аварийно завершить)
- Во время выполнения Тр может быть аварийно завершена из-за локального (не системного) отказа
 - напр., из-за отсутствия элемента данных с заданным именем
- Чтобы при этом не возникало противоречивого состояния данных, Тр должна быть **атомарной**: либо выполняться полностью, либо не выполняться вовсе

Атомарные транзакции

- **Журнализация** для атомарности – записывать в журнале (log) информацию обо всех модификациях данных, сделанных Тр (вначале только в основной памяти, затем на диске)
- Каждая запись журнала содержит поля:
 - Имя Тр, которая выполнила write; имя записанного элемента данных
 - Старое значение элемента данных до write и новое значение после write
 - эти записи предшествуют реальному выполнению write
 - Информация о начале Тр и ее завершении (commit либо abort)
- Журнал используется для восстановления после любого отказа, не приводящего к потере информации в нем. Алгоритм восстановления использует две процедуры:
 - Undo - вернуть значения всех измененных данных к старым значениям
 - Redo - установить значения всех измененных данных в новые значения
- Если Тр выполнила abort, то выполняется undo
- Если произошел системный отказ (при нем обычно теряются данные в основной памяти), то:
 - для всех незавершенных Тр выполняется undo
 - для всех завершенных Тр выполняется redo **(Вопрос 9)**
- Если отказ произошел при записи в журнал, то не страшно:
 - транзакция либо еще и не начиналась (идет только попытка записать намерение ее произвести)
 - либо уже закончилась - идет попытка записать, что транзакция уже выполнена

Точка восстановления транзакций

- Чтобы не просматривать весь журнал и делать лишние redo, периодически ставится контрольная точка
 - все записи, находящиеся в основной памяти, записываются на диск и в журнал выводится запись checkpoint
- После этого применять алгоритм восстановления нужно только для тех транзакций, которые выполнены позже последней контрольной точки
- Таким образом выполняется **откат** к контрольной точке, поэтому ее называют также **точкой восстановления** (recovery point)

Спецификация RAID

- RAID – Redundant Array of Independent Disks – избыточный массив независимых дисков
- Цель – повышение производительности и отказоустойчивости дисковых подсистем
 - Производительность повышается благодаря обмену с несколькими дисками одновременно
 - Устойчивость – относительно как искажения блоков данных на дисках, так и отказов дисков / контроллеров в целом
 - Контроль исправности – с помощью контрольных сумм блоков
 - Восстановление – с помощью дублирования блоков и контроля четности
- Различные варианты (комбинации) “распыления” блоков файла по дискам, их дублирования и контроля называются уровнями RAID
- Стандартизовано 6 уровней, из которых наиболее употребительны 0, 1, 3 и 5 уровни.

Уровни RAID (1)

RAID 0 – параллельные диски

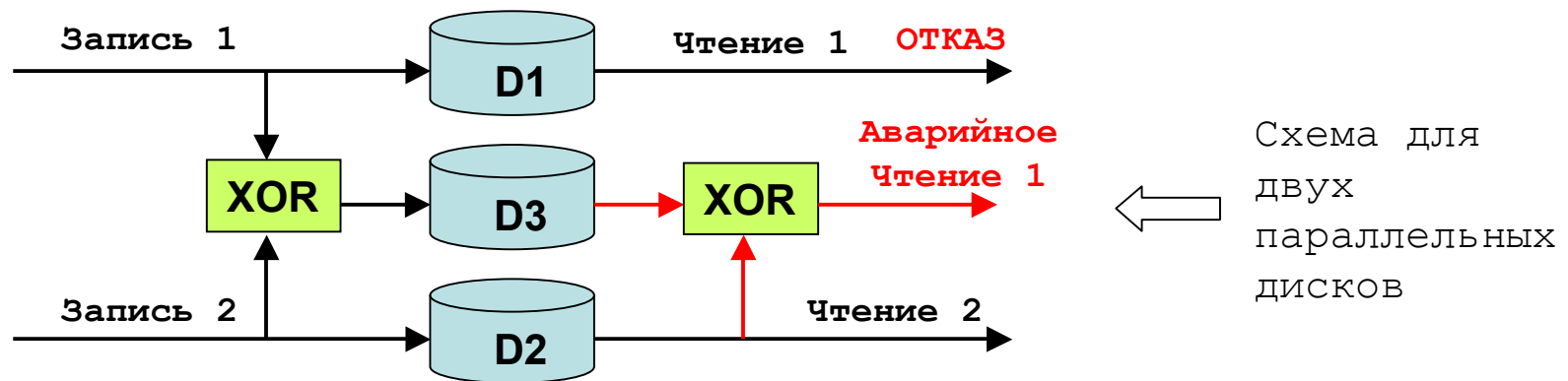
- Блоки файла «распыляются» по нескольким параллельно работающим дискам
- Производительность возрастает, надежность уменьшается по сравнению с одним диском.

RAID 1 – зеркальные диски

- Блоки файла дублируются на двух разных дисках
- Специальный RAID-контроллер считывает обе копии и выдает только те блоки, которые прошли контроль исправности
 - без такого контроллера процесс эмулируется программно
- Объем дискового оборудования удваивается
- Система работоспособна даже при полностью отказавшем одном диске

Уровни RAID (2)

RAID 3 – параллельные диски + контрольный диск четности:



- Диск D3 хранит контрольные суммы (попарно) всех блоков, записанных на D1 и D2 - поразрядные суммы двоичных кодов по модулю 2
- При отказе одного из дисков D1 или D2 содержимое отказавшего блока восстанавливается путем повторного применения XOR
- Параллельных дисков м.б. > 2, тогда сумма XOR вычисляется для всех параллельных блоков сразу
- Система нечувствительна к отказу одного диска
- Объем дискового оборудования увеличивается на 1 диск, а не вдвое, как при простом дублировании в RAID 1

RAID 5 – распыление блоков + контроль четности

- Как RAID 3, но без специального контрольного диска: блоки данных и XOR-кодов записываются на всех дисках вперемешку

Средства отказоустойчивости в W2k (1)

- Атомарные транзакции в NTFS
 - у дисковых файлов не бывает ошибочных промежуточных состояний
- Программная эмуляция RAID 0, 1 или 5 (по выбору) – только для серверов
 - Вариант рабочей станции поддерживает только RAID 0
- Консоль восстановления системы (System Restore)
 - возвращает компьютер к предыдущему состоянию, если установка нового приложения или драйвера привело к отказу системы
 - по умолчанию точки восстановления (ТВ) создаются ежедневно, а также после установки приложений или драйверов
 - пользователь может в любой момент создать собственную ТВ
- Средство автоматического восстановления системы (Automated System Recovery, ASR)
 - поддерживает перезапуск приложений после отказа

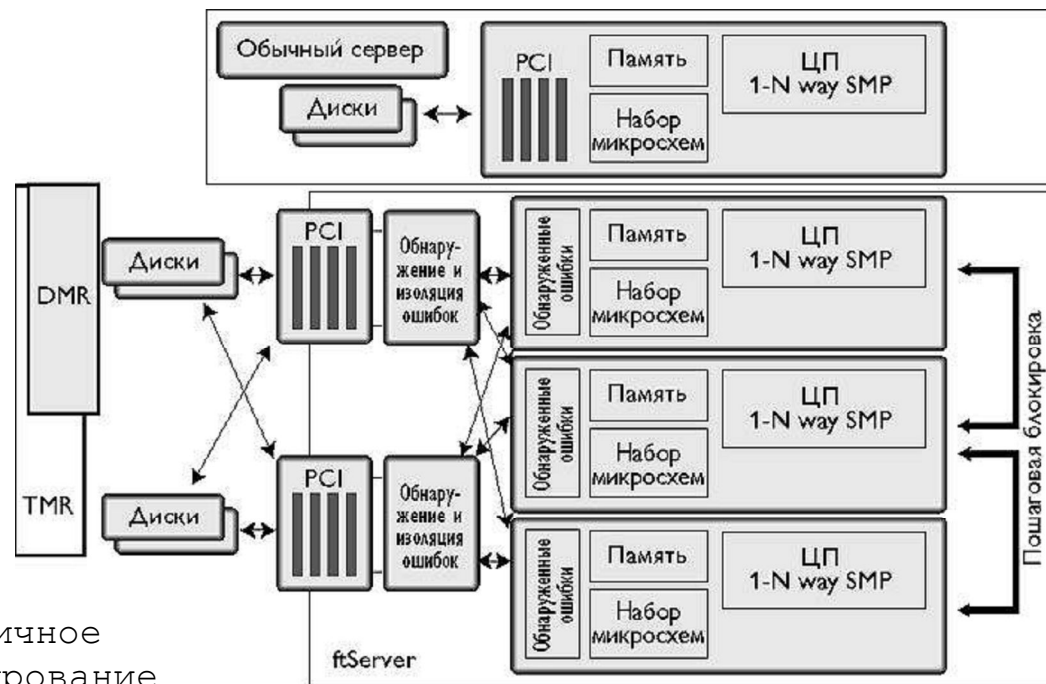
Средства отказоустойчивости в W2k (2)

- Служба теневого копирования томов (Volume Shadow Copy Service, VSS)
 - периодически делает "снимок" текущего содержимого общего ресурса (диска или папки), а затем отслеживает изменения этого ресурса
 - записываются только изменения файлов
 - хранятся до 64 последовательных версий, в зависимости от размера выделенного дискового пространства
 - VSS действует только в томах NTFS, а разделы FAT32 игнорирует
 - существует служба VSS на сервере Windows Server 2003 и клиентская часть VSS

Отказоустойчивое расширение W2k

Отказоустойчивый сервер ftServer фирмы Stratus

- Каждый аппаратный компонент, включая процессоры, дублирован (DMR), а материнские платы троированы (TMR)
- Каждая команда обрабатывается на каждом из резервированных элементов синхронно и параллельно
- В случае ошибки вывод данных с неисправного блока на системную шину автоматически блокируется, а блок переходит в режим самотестирования



SMP – симметричное
мультипроцессирование

Отказоустойчивость в Unix/Linux

- Атомарные транзакции в файловой системе Linux XFS
 - XFS может восстанавливаться после отказов менее чем за секунду
 - журнализация XFS позволяет отказаться от длительных проверок целостности файловой системы программой FSCHK, часами работающей на больших системах
- Программный RAID в ОС FreeBSD:
 - ❖ Дисковая подсистема управляется встроенным в ядро механизмом GEOM
 - модульной дисковой структурой, на основе которой созданы:
 - gstripe (RAID 0)
 - gmirror (RAID 1)
 - graid3 (RAID 3)
 - gconcat (объединение нескольких дисков в единый дисковый раздел)

Заключение

- Повышение надежности вычислительных систем достигается как улучшением их качества для уменьшения вероятности отказов (безотказность), так и быстрым автоматическим восстановлением (отказоустойчивость)
- Идеальная отказоустойчивость – восстановление в латентном периоде отказа: оно не дает повреждению проявиться вовне в виде отказа
- Отказоустойчивость достигается введением избыточности – резервов четырех видов и средств контроля и управления резервами
- Самое распространенное (из-за дешевизны) резервирование – временное в сочетании с информационным
- Все больше средств отказоустойчивости встраивается в современные ОС

Вопросы

1. Понятно, как экспериментально измеряется MTBF порядка часов или дней: несколько образцов ставятся на испытания на месяцы или годы, и статистика их отказов усредняется по времени. А как оценить MTBF очень надежного элемента (например, интегральной схемы), если оно порядка сотен лет?
2. Почему надежность (безотказность) вычислительной аппаратуры удалось повысить в последние десятилетия на несколько порядков, а сделать это для программ – нет?
3. Одна из причин ненадежности программных продуктов (ПП) – их большая сложность по сравнению с аппаратурой. Какое простое рассуждение подтверждает, что сложность даже не очень больших программ выше, чем сложность компьютеров, на которых они выполняются ?
4. Предположим, ферма содержит 10 тысяч серверов повышенной надежности с MTBF=30 лет. Сколько в среднем серверов будут отказывать за день после начального периода «выжигания дефектов», скажем, на второй год работы?
5. В протоколах TCP/IP реализовано циклическое кодирование 64-байтных блоков передаваемых данных (с восстановлением 2-кратных и обнаружением 3-х кратных ошибок при декодировании) и с переспросом непринятых или сильно искаженных блоков. Каким видам резервирования это соответствует ?
6. Какой из четырех видов резервирования пригоден для противостояния сбоям, но бесполезен при устойчивых отказах ?
7. Что должна делать система, если в схеме дублирования возник сигнал ошибки ?
8. Предложите схему и принцип четырехкратного модульного резервирования.
9. Почему это необходимо делать? Что случится, если не выполнять redo?с