



AGH

AKADEMIA GÓRNICZO-HUTNICZA IM. STANISŁAWA STASZICA W KRAKOWIE

**WYDZIAŁ ELEKTROTECHNIKI, AUTOMATYKI,
INFORMATYKI I INŻYNIERII BIOMEDYCZNEJ**

KATEDRA AUTOMATYKI

Praca dyplomowa magisterska

*Algorytm sterowania wykorzystujący sztuczne sieci neuronowe dla
bezzałogowego statku latającego typu TRICOPTER*

Autor:

Rafał Włodarz

Kierunek studiów:

Automatyka i robotyka

Opiekun pracy:

dr hab. Adam Piłat

Kraków, 2015

Oświadczam, świadomy(-a) odpowiedzialności karnej za poświadczenie nieprawdy, że niniejszą pracę dyplomową wykonałem(-am) osobiście i samodzielnie i nie korzystałem(-am) ze źródeł innych niż wymienione w pracy.

Serdecznie dziękuję ... tu ciąg dalszych podziękowań np. dla promotora, żony, sąsiada itp.

Spis treści

1. Wstęp	7
1.1. Cele pracy	7
1.2. Zawartość pracy	7
2. Sztuczne sieci neuronowe	9
3. Architektura statku latającego typu tricopter	11

1. Wstęp

1.1. Cele pracy

1.2. Zawartość pracy

2. Sztuczne sieci neuronowe

Rozdział ten zawiera informacje

3. Architektura statku latającego typu tricopter