

# 指数型分布族と双対座標系 Exponential Family and dual coordinate systems

ryamada

2017年3月6日

- 1 はじめに Introduction
- 2 正規分布の指数型表現
- 3

*η*座標系

- 3.1 練習問題
  - 3.1.1 指数型分布族の例 Examples of exponential family
  - 3.1.2 Canonical formの導出 Derive canonical form
  - 3.1.3 ヤコビ行列 Jacobian matrix

## 1 はじめに Introduction

- 正規分布を例に都合のよい2つの座標系があることを示し、それらは平坦で、双直交であると説明した。

$$\begin{aligned}\theta_1 &= \frac{m}{s^2} \\ \theta_2 &= -\frac{1}{2s^2} \\ m &= -\frac{\theta_1}{2\theta_2} \\ s^2 &= -\frac{1}{2\theta_2} \\ \eta_1 &= m \\ \eta_2 &= m^2 + s^2 \\ m &= \eta_1 \\ s^2 &= \eta_2 - \eta_1^2\end{aligned}$$

- この座標系のとり方を説明するために、分布の指数型表現というものを使う。

## 2 正規分布の指数型表現

$$P(x|m,s) = \frac{1}{\sqrt{2\pi s^2}} e^{-\frac{(x-m)^2}{2s^2}}$$

- 対数を取り、*x*とパラメタが関係する部分と、パラメタのみにかかわる部分(と*x*のみにかかわる部分(以下の例ではない))とに分ける。

$$\begin{aligned}\log P(x|m,s) &= -\frac{(x-m)^2}{2s^2} - \frac{1}{2}\log 2\pi s^2 \\ &= \frac{m}{s^2}x - \frac{1}{2s^2}x^2 - (\frac{m^2}{2s^2} + \frac{1}{2}\log 2\pi s^2) \\ &= (\frac{m}{s^2}, -\frac{1}{2s^2}) \cdot \begin{pmatrix} x \\ x^2 \end{pmatrix} - (\frac{m^2}{2s^2} + \frac{1}{2}\log 2\pi s^2)\end{aligned}$$

- 次のように書き表すことにする。

$$\begin{aligned}\log P(x|\theta_1,\theta_2) &= (\theta_1,\theta_2) \cdot \begin{pmatrix} x \\ x^2 \end{pmatrix} - A(\theta_1,\theta_2) \\ &= (\theta_1,\theta_2) \cdot \begin{pmatrix} f_1(x) \\ f_2(x) \end{pmatrix} - A(\theta_1,\theta_2) \\ \theta_1 &= \frac{m}{s^2} \\ \theta_2 &= -\frac{1}{2s^2} \\ A(\theta_1,\theta_2) &= -\frac{\theta_1^2}{4\theta_2} + \frac{1}{2}\log \frac{\pi}{\theta_2} \\ f_1(x) &= x \\ f_2(x) &= x^2\end{aligned}$$

- 以下のように、指数関数の形で表されるので、「指数型」と呼ばれる。

$$P(x|\theta_1,\theta_2) = e^{(\theta_1,\theta_2) \cdot \begin{pmatrix} f_1(x) \\ f_2(x) \end{pmatrix} - A(\theta_1,\theta_2)}$$

- 平坦で双対座標系の片方となる*θ*座標系は、分布関数を指数型で表したときに、*x*の関数(*f<sub>i</sub>*(*x*))の係数であることが知られている
- 他方、*η*座標系は、*θ*座標系と双対な関係にある座標系であるが、どのようなものがそれに相当するかというと、*x*の関数として現れた*f<sub>i</sub>*(*x*)の期待値であることが知られている。
- 正規分布の場合には*f<sub>1</sub>*(*x*) = *x*と*f<sub>2</sub>*(*x*) = *x*<sup>2</sup>のそれぞれの期待値である。平均*m*、標準偏差*s*の正規分布の*x*の期待値は*m*そのものであるし、(*x* − *m*)<sup>2</sup>の期待値が*s*<sup>2</sup>であるから、*x*<sup>2</sup>の期待値は、*m*<sup>2</sup> + *s*<sup>2</sup>である。

## 3 *η*座標系

- 指数型表現をしたときの*x*の関数の係数が*θ*座標であり、*x*の関数の期待値が*η*座標である。
- η*座標は次のようにも表せる。分布関数の*x*によらない成分、*θ*のみによる成分に「双対対応」するのが*η*であり、その「双対対応」というのは偏微分をとることである、というように読める。

$$\eta_i = \frac{\partial A(\theta)}{\partial \theta_i}$$

- これは、対数尤度関数を*θ<sub>i</sub>*で偏微分したものの期待値が0であることを利用することで、以下のように示せる。

$$\begin{aligned}\frac{\partial \log p}{\partial \theta_i} &= f_i(x) - \frac{\partial A(\theta)}{\partial \theta_i} \\ \int \frac{\partial \log p}{\partial \theta_i} \times p dx &= \int (f_i(x) - \frac{\partial A(\theta)}{\partial \theta_i}) \times p dx \\ \int \frac{\partial \log p}{\partial \theta_i} \times p dx &= \int f_i(x) \times p dx - \frac{\partial A(\theta)}{\partial \theta_i} \int p dx \\ \int \frac{1}{p} \frac{\partial p}{\partial \theta_i} \times p dx &= E[f_i(x)] - \frac{\partial A(\theta)}{\partial \theta_i} \times 1 \\ \int \frac{\partial p}{\partial \theta_i} dx &= E[f_i(x)] - \frac{\partial A(\theta)}{\partial \theta_i} \\ 0 &= E[f_i(x)] - \frac{\partial A(\theta)}{\partial \theta_i}\end{aligned}$$

### 3.1 練習問題

#### 3.1.1 指数型分布族の例 Examples of exponential family

非常に多くの理論確率分布が含まれる。どのような分布が含まれるか確認せよ。
[https://en.wikipedia.org/wiki/Exponential\\_family](https://en.wikipedia.org/wiki/Exponential_family)

There are very many theoretical probability functions in exponential family. See the URL above.

#### 3.1.2 Canonical formの導出 Derive canonical form

2つの分布を[https://en.wikipedia.org/wiki/Exponential\\_family](https://en.wikipedia.org/wiki/Exponential_family)より選び、その指数型表現を通常のパラメタ表現から導け。

Select two distributions from the site and derive their exponential form.

#### 3.1.3 ヤコビ行列 Jacobian matrix

正規分布のパラメタ変換におけるヤコビ行列を求めよ。 We changed the parameters of normal distribution. Show its Jacobian matrix.

$$\begin{aligned}\theta_1 &= \frac{\mu}{\sigma^2} \\ \theta_2 &= -\frac{1}{2\sigma^2}\end{aligned}$$