厦门大学《微积分 I-2》课程 期中试题·答案



考试日期: 2011.4 信息学院自律督导部整理

1. (10 分) 求心形线 $r = a(1 + \cos \theta)$ 的全长。

解: $dx = (r'\cos\theta - r\sin\theta)d\theta$, $dy = (r'\sin\theta + r\cos\theta)d\theta$, $ds = \sqrt{r^2 + r'^2}d\theta$ 。故,

$$S = \int_0^{2\pi} ds = \int_0^{2\pi} 2a \left| \cos \frac{\theta}{2} \right| d\theta = 4a \int_0^{\pi} \cos \frac{\theta}{2} d\theta = 8a \sin \frac{\theta}{2} \Big|_0^{\pi} = 8a.$$

2. (10 分)设 $y_1(x)$, $y_2(x)$ 为 2 阶线性微分方程 y'' + p(x)y' + q(x)y = 0的两个解, 令

$$W(x) = \begin{vmatrix} y_1(x) & y_2(x) \\ y_1(x) & y_2(x) \end{vmatrix} = y_1(x)y_2(x) - y_1(x)y_2(x),$$

并称之为 $y_1(x)$ 和 $y_2(x)$ 的 Wronsky 行列式。 试证明:

(1) W(x)满足方程W' + p(x)W = 0;

(2)
$$W(x) = W(x_0)e^{-\int_{x_0}^x p(t)dt}$$

解: (1)
$$W = y_1 y_2 + y_1 y_2 - y_1 y_2 - y_1 y_2 = y_1 y_2 - y_1 y_2$$
, 故

$$W' + p(x)W = y_1(y_2'' + p(x)y_2') - y_2(y_1'' + p(x)y_1') = q(x)(-y_1y_2 + y_1y_2) = 0$$

(2) 由 (1) 可得
$$\frac{dW}{W} = -p(x)dx$$
, 两边积分则有 $\int_{x_0}^{x} \frac{dW}{W} = \ln \left| \frac{W(x)}{W(x_0)} \right| = -\int_{x_0}^{x} p(t)dt$,

从而可知 $W(x) = W(x_0)e^{-\int_{x_0}^x p(t)dt}$ 。

3. (10 分) 设方程组
$$\begin{cases} e^{\frac{u}{x}}\cos\frac{v}{y} = \frac{x}{\sqrt{2}} \\ e^{\frac{u}{x}}\sin\frac{v}{y} = \frac{y}{\sqrt{2}} \end{cases}$$
 确定了函数 $u = u(x, y)$, $v = v(x, y)$ 。 求在点 $x = 1$, $y = 1$,

$$u=0$$
, $v=\frac{\pi}{4}$ 处的 du 和 dv 。

将 u, v, x, v 看成独立变量, 对原方程组取全微分得到相应的线性化方程:

$$\begin{cases} (\cos\frac{v}{y}e^{\frac{u}{x}} - u - \frac{\sqrt{2}}{2})dx + e^{\frac{u}{x}}\sin\frac{v}{y}\frac{v}{y^2}dy + \cos\frac{v}{y}e^{\frac{u}{x}}\frac{1}{x}du + e^{\frac{u}{x}}\sin\frac{v}{y}\frac{-1}{y}dv = 0\\ \sin\frac{v}{y}e^{\frac{u}{x}} - u - u - (e^{\frac{u}{x}}\cos\frac{v}{y} - v - v - \frac{\sqrt{2}}{2})dy + \sin\frac{v}{y}e^{\frac{u}{x}}\frac{1}{x}du + e^{\frac{u}{x}}\cos\frac{v}{y}\frac{1}{y}dv = 0 \end{cases}$$

在 x = 1, y = 1, u = 0, $v = \frac{\pi}{4}$ 处取值则有:

$$\begin{cases} -\frac{\sqrt{2}}{2}dx + \frac{\sqrt{2}}{2}\frac{\pi}{4}dy + \frac{\sqrt{2}}{2}du - \frac{\sqrt{2}}{2}dv = 0\\ (\frac{\sqrt{2}}{2} \cdot \frac{-\pi}{4} - \frac{\sqrt{2}}{2})dy + \frac{\sqrt{2}}{2}du + \frac{\sqrt{2}}{2}dv = 0 \end{cases}$$

容易解得:

$$du = \frac{1}{2}(dx + dy)$$
, $dv = \frac{1}{2}(-dx + dy) + \frac{\pi}{4}dy$.

方法二: 通过求偏导数来得到微分。

方法二: 通过求偏导数来得到微分。
$$\frac{\partial u}{\partial x} = -\frac{\frac{\partial (F,G)}{\partial (x,v)}}{\frac{\partial (F,G)}{\partial (u,v)}} = -\frac{\begin{vmatrix} -\frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ 0 & \frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{vmatrix}} = \frac{1}{2}, \quad \text{其中 } F,G$$
 为将方程组右端项移至左端所得到的隐函数。

其余偏导数的计算从略。

4. (10 分) 求曲线
$$\Gamma$$
:
$$\begin{cases} x^2 + y^2 + z^2 = 6 \\ (x-1)^2 + y^2 = 2 \end{cases}$$
 在点 (2, 1, 1) 处的对称式切线方程。

解:将方程组在(2,1,1)处直接微分便得到 Γ 在此处的一般式切线方程:

$$\begin{cases} 4(x-2) + 2(y-1) + 2(z-1) = 0 \\ 2(x-2) + 2(y-1) = 0 \end{cases}$$

于是, 该切线的方向向量为:
$$v = \begin{vmatrix} i & j & k \\ 2 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{vmatrix} = (1,1,1)$$
, 故切线的对称式方程为:
$$\frac{x-2}{-1} = \frac{y-1}{1} = \frac{z-1}{1} \quad .$$

5. (10 分)给定三维空间内一个平面 Σ 以及平面外一点 P_0 ,再给定正实数 e 。 求到 P_0 的距离和到 Σ 的距离的比值为常数 e 的动点的轨迹。 选择适当的坐标系, 从而说明上述轨迹所对应的二次曲面的类型。解: 设 Σ 的方程为: Ax + By + Cz + D = 0 , 其中 (A, B, C) 为 Σ 的单位法向量; 设 $P_0 = (x_0, y_0, z_0)$ 。则所求动点轨迹的方程为:

$$(x-x_0)^2 + (y-y_0)^2 + (z-z_0)^2 = e^2(Ax+By+Cz+D)^2$$
.

以 Σ 为xoy平面,以 P_0 到 Σ 的垂线为z轴建立坐标系,则上述方程化简为:

$$x^2 + y^2 + (z - z_0)^2 = e^2 z^2$$

当 0 < e < 1 时, 方程可整理为: $x^2 + y^2 + (1 - e^2)(z - \frac{z_0}{1 - e^2})^2 = \frac{z_0^2}{1 - e^2} - z_0^2$, 动点轨迹为中心在 $(0, 0, \frac{z_0}{1 - e^2})$ 的椭球面。

当e=1时, 方程可整理为: $x^2+y^2=2z_0(z-\frac{z_0}{2})$, 动点轨迹为顶点在 $(0,0,\frac{z_0}{2})$ 的旋转抛物面。

当e > 1时,方程可整理为 $x^2 + y^2 + (1 - e^2)(z - \frac{z_0}{1 - e^2})^2 = \frac{z_0^2}{1 - e^2} - z_0^2$,动点轨迹为中心在 $(0, 0, \frac{z_0}{1 - e^2})$ 的双叶双曲面。

6. $(10 \, \text{分})$ 设u 为定义在平面上的二元函数, u 在直角坐标和极坐标下的函数表达式分别为:

 $u = f(x, y) = g(r, \theta)$ 。 设 u 关于 (r, θ) 有连续的二阶偏导数。 试将二元函数 $\frac{\partial u}{\partial x}$ 和 $\frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$ 表示成极坐标 (r, θ) 下所对应的形式。

解: 因为极坐标变换公式为:
$$\begin{cases} x = r\cos\theta \\ y = r\sin\theta \end{cases}, \quad \begin{cases} r = \sqrt{x^2 + y^2} \\ \theta = acr\tan\frac{y}{x} \end{cases}$$
 故而 :

$$\frac{\partial u}{\partial x} = \frac{\partial u}{\partial r} \cdot \frac{\partial r}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial \theta} \cdot \frac{\partial \theta}{\partial x} = \frac{\partial u}{\partial r} \cdot \frac{x}{r} + \frac{\partial u}{\partial \theta} \cdot \frac{-y}{x^2 + y^2} = \cos \theta \frac{\partial u}{\partial r} - \frac{\sin \theta}{r} \frac{\partial u}{\partial \theta},$$

$$\frac{\partial^{2} u}{\partial x^{2}} = \cos \theta \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{\partial u}{\partial x} \right) - \frac{\sin \theta}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{\partial u}{\partial x} \right)
= \cos \theta \frac{\partial}{\partial r} \left(\cos \theta \frac{\partial u}{\partial r} - \frac{\sin \theta}{r} \frac{\partial u}{\partial \theta} \right) - \frac{\sin \theta}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\cos \theta \frac{\partial u}{\partial r} - \frac{\sin \theta}{r} \frac{\partial u}{\partial \theta} \right)
= \cos \theta \left(\cos \theta \frac{\partial^{2} u}{\partial r^{2}} + \frac{\sin \theta}{r^{2}} \frac{\partial u}{\partial \theta} - \frac{\sin \theta}{r} \frac{\partial^{2} u}{\partial \theta \partial r} \right) - \frac{\sin \theta}{r} \left(-\sin \theta \frac{\partial u}{\partial r} + \cos \theta \frac{\partial^{2} u}{\partial r \partial \theta} - \frac{\cos \theta}{r} \frac{\partial u}{\partial \theta} - \frac{\sin \theta}{r} \frac{\partial^{2} u}{\partial \theta^{2}} \right)
= \cos^{2} \theta \frac{\partial^{2} u}{\partial r^{2}} + \frac{\sin 2\theta}{r^{2}} \frac{\partial u}{\partial \theta} + \frac{\sin^{2} \theta}{r} \frac{\partial u}{\partial r} - \frac{\sin 2\theta}{r} \frac{\partial^{2} u}{\partial r \partial \theta} + \frac{\sin^{2} \theta}{r^{2}} \frac{\partial^{2} u}{\partial \theta^{2}} \cdot \frac{\sin^{2} \theta}{r^{2}} \frac{\partial^{2} u}{\partial \theta^{2}} \right)$$

7.(10 分)在第一卦限内做椭球面 $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1$ 的切平面使得该切平面与三个坐标平面所围成的四面体体积最小。 求此切平面与椭球的切点, 并求此最小体积。

解:设切点为 $P_0 = (x_0, y_0, z_0)$,则过 P_0 的切平面方程为:

$$\frac{x_0}{a^2}(x-x_0) + \frac{y_0}{b^2}(y-y_0) + \frac{z_0}{c^2}(z-z_0) = 0$$

因为 P_0 在椭球面上, 故上述方程可改写为截距式方程:

$$\frac{x}{a^2/x_0} + \frac{y}{b^2/y_0} + \frac{z}{a^2/z_0} = 1.$$

故所求四面体体积为: $V = \frac{1}{6} \frac{a^2 b^2 c^2}{x_0 y_0 z_0}$ 。 欲使V最小, 即求目标函数L(x,y,z) = xyz限制在椭球面上的

最大值。利用 Lagrange 乘子, 构造新的无约束目标函数 $L_{\lambda}(x,y,z)=xyz+\lambda(\frac{x^2}{a^2}+\frac{y^2}{b^2}+\frac{z^2}{c^2}-1)$ 。 原目标函数的最大值点必满足如下方程:

$$\begin{cases} yz + \frac{2x}{a^2}\lambda = 0\\ xz + \frac{2y}{b^2}\lambda = 0\\ xy + \frac{2z}{c^2}\lambda = 0\\ \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1 \end{cases}$$

由前三个方程可得到:
$$\frac{a^2yz}{x} = \frac{b^2xz}{y} = \frac{c^2xy}{z} = -2\lambda$$
; 从而有: $\frac{x^2}{a^2} = \frac{y^2}{b^2} = \frac{z^2}{c^2}$ 。

故, 所求切点为 $P_0=(rac{\sqrt{3}}{3}a,rac{\sqrt{3}}{3}b,rac{\sqrt{3}}{3}c)$, 对应的最小体积为 $V=rac{\sqrt{3}}{2}abc$ 。

8. (10 分)设 f(x,y) 为平面上二元函数, f(x,y) 在平面上任意一点 P = (x,y) 处的梯度向量为 $\nabla f(x,y) = (2x,y)$ 。 给定 $P_0 = (1,1)$, 试求 f(x,y) 的过 P_0 点的等高线。

(注: 等高线即为 f(x,y) 取值为给定数值的点的轨迹。)

解: 方法一: 由等高线的定义 $f(x,y) \equiv c$ 可知, 限制在等高线上 f(x,y) 的全微分为 0。 故, f(x,y) 的过 P_0 的等高线满足如下微分方程:

$$2xdx + ydy = 0.$$

它的通解为: $2x^2 + y^2 = C$, $C \in \mathbb{R}^+$ 。 带入 P_0 点坐标, 可知所求等高线为: $2x^2 + y^2 = 3$ 。

方法二: 设所求等高线的方程为 y = y(x) ,则在等高线上任意一点 P = (x, y) 处的切向量为 (1, y') 。由于等高线上任意一点的切向量和梯度向量垂直,故可得到如下微分方程:

$$\begin{cases} 2x + yy' = 0 \\ y(1) = 1 \end{cases}$$

从中易知所求等高线为: $2x^2 + y^2 = 3$ 。

- 9. (20 分)设有弹簧振子如右图。设弹簧的弹性系数为 $c = k^2$,k 为某正的常数,振子为单位质量。将重物向下拉至距离平衡位置 A 处然后无初速度地松开,假定整个运动过程中不考虑空气等产生的阻力。建立以平衡位置为原点,向下为正方向的坐标轴, 并设初始时刻为t = 0, 初始时刻振子恰好位于 A 处。试考察以下两种情形下振子的运动情况。
- (1) 写出振子不受外力影响下做简谐振动的运动方程, 并求解之。
- (2) 假设振子受到 $F = B \sin pt$ 的周期外力影响,写出此时振子的运动方程并求解之。

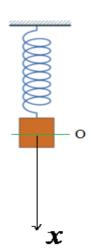
解: (1) 设在t 时刻振子位于x(t) 处, 此时振子受到的弹性恢复力为:

 $F(t) = -k^2 x(t)$ 。 由 Newton 第二定律可知此时振子满足的运动方程为:

$$x'' + k^2 x = 0,$$

而初始条件为: x(0) = A, x'(0) = 0。

此二阶常系数微分方程的通解为: $x(t) = C\cos kt + D\sin kt$ 。带入初值, 可知振子的位移函数



为:

$$x(t) = A \cos kt$$
.

(2) 在受周期外力影响下, 同样利用 Newton 第二定律可得到振子满足的运动方程为:

$$x'' + k^2 x = B \sin pt$$
.

考虑对应的复化的方程 $x'' + k^2x = Be^{ipt}$ 。下分两种情况考虑:

(a) p = k. 令 $x(t) = Cte^{ikt}$, 带入复化方程可得: $2ikCe^{ikt} = Be^{ikt}$,从而 $C = \frac{B}{2ik} = \frac{-Bi}{2k}$ 。故原方程的一个特解为: $x(t) = \frac{-B}{2k}t\cos kt$ 。从而原方程通解为: $x(t) = \frac{-B}{2k}t\cos kt + C\cos kt + D\sin kt$ 。带入初值, 可知振子的位移函数为: $x(t) = A\cos kt + \frac{B}{2k^2}\sin kt - \frac{B}{2k}t\cos kt$ 。

(b)
$$p \neq k$$
. 令 $x(t) = Ce^{ipt}$,带入复化方程可得: $C(k^2 - p^2)e^{ipt} = Be^{ipt}$, 从而 $C = \frac{B}{k^2 - p^2}$ 。故原

方程的一个特解为:
$$x(t) = \frac{B}{k^2 - p^2} \sin pt .$$

从而原方程通解为: $x(t) = \frac{B}{k^2 - p^2} \sin pt + C \cos kt + D \sin kt$ 。带入初值, 可知振子的位移函数为:

$$x(t) = A\cos kt + \frac{B}{p^2 - k^2} \cdot \frac{p}{k}\sin kt + \frac{B}{k^2 - p^2}\sin pt .$$

附加题:

10. (10 分)设二元函数 z=f(x,y) 在开区域 D 内的偏导数 f_x 和 f_y 均有界, 试证明 f(x,y) 在 D 连续。

证明: 设在D内恒有 $\left|\frac{\partial f}{\partial x}\right| < M$, $\left|\frac{\partial f}{\partial y}\right| < M$, 其中M为某固定常数。取定D内任意一点 $P_0 = (x_0, y_0)$,

取 $\Delta x, \Delta y$ 充分小,使得以 P_0 为中心半径为 $\rho=\sqrt{\Delta x^2+\Delta y^2}$ 的小圆盘落在 D 中。令 $P=(x_0+\Delta x,y_0+\Delta y),\ Q=(x_0+\Delta x,y_0)$ 。使用 Lagrange 中值定理则有:

$$|f(P) - f(P_0)| \le |f(P) - f(Q)| + |f(Q) - f(P_0)| = \left|\frac{\partial f}{\partial y}(\xi_1) \cdot \Delta y\right| + \left|\frac{\partial f}{\partial x}(\xi_2) \cdot \Delta x\right| \le 2M\rho,$$

其中 ξ_1 和 ξ_2 分别为线段 \overline{PQ} , $\overline{QP_0}$ 上的点。 从上式显然可知f(x,y)在 P_0 连续。

