

# Grundlagen der Analysis<sup>1</sup> (Teil 2)

Dozent: Prof. Dr. Friedemann Schuricht  
L<sup>A</sup>T<sub>E</sub>X: rydval.jakub@gmail.com  
Version: 11. November 2016  
Technische Universität Dresden

---

<sup>1</sup>Math Ba ANAG: Grundlagen der Analysis, SS 2014

# Inhaltsverzeichnis

<b>I</b>	<b>Differentiation</b>	<b>1</b>
<b>16</b>	<b>Wiederholung und Motivation</b>	<b>1</b>
16.1	Menge aller linearen stetigen Abbildungen . . . . .	2
16.2	Landau-Symbole . . . . .	2
<b>17</b>	<b>Ableitung</b>	<b>4</b>
17.1	Einfache Beispiele für Ableitungen . . . . .	7
<b>18</b>	<b>Richtungsableitungen und partielle Ableitungen</b>	<b>14</b>
18.1	Anwendung: Eigenschaften von Gradienten . . . . .	15
18.2	$\mathbb{R}$ -differenzierbar und $\mathbb{C}$ -differenzierbar . . . . .	17
18.3	Cauchy-Riemannsche Differentialgleichungen . . . . .	19
<b>19</b>	<b>Mittelwertsatz und Anwendungen</b>	<b>20</b>
19.1	Anwendung des Mittelwertsatzes in $\mathbb{R}$ . . . . .	24
<b>20</b>	<b>Stammfunktionen</b>	<b>27</b>
<b>II</b>	<b>Integration</b>	<b>31</b>
<b>21</b>	<b>Messbare Mengen und Messbare Funktionen</b>	<b>31</b>
21.1	Lebesgue-Maß . . . . .	31
21.2	Messbare Mengen . . . . .	33
21.3	Messbare Funktionen . . . . .	36
<b>22</b>	<b>Integral</b>	<b>41</b>
22.1	Integral für Treppenfunktionen . . . . .	41
22.2	Erweiterung auf messbare Funktionen . . . . .	41
22.3	Lebesgue-Integral . . . . .	42
22.4	Grenzwertsätze . . . . .	47
22.5	Parameterabhängige Integrale . . . . .	49
22.6	Riemann-Integral . . . . .	50
<b>23</b>	<b>Integration auf <math>\mathbb{R}</math></b>	<b>52</b>
23.1	Uneigentliche Integrale . . . . .	54
<b>24</b>	<b>Satz von Fubini</b>	<b>57</b>
24.1	Mehrfachintegrale . . . . .	57
24.2	Integration durch Koordinatentransformation . . . . .	60
<b>III</b>	<b>Differentiation II</b>	<b>62</b>

<b>25 Höhere Ableitungen und Taylorscher Satz</b>	<b>62</b>
25.1 Analysis von Räumen $Y_k$ . . . . .	64
25.2 Norm in $X_k$ und $Y_k$ . . . . .	65
25.3 Partielle Ableitungen . . . . .	65
25.4 Anwendungen . . . . .	69
25.5 Taylorscher Satz . . . . .	69
<b>26 Extremwerte</b>	<b>73</b>
26.1 Lokale Extrema ohne Nebenbedingung . . . . .	73
26.2 Definitheit in Anwendungen . . . . .	74
26.3 Lokale Extrema mit Gleichungsbedingung . . . . .	74
26.4 Globale Extrema mit abstrakter Nebenbedingung . . . . .	75
<b>27 Inverse und implizite Funktionen</b>	<b>76</b>
<b>28 Funktionenfolgen</b>	<b>83</b>
28.1 Anwendung auf Potenzreihen . . . . .	84

# Teil I

## Differentiation

### 16 Wiederholung und Motivation

In diesem Teil ist  $\mathbb{K}^n$   $n$ -dimensionaler Vektorraum über Körper  $\mathbb{K}$ , wobei  $\mathbb{K} = \mathbb{R}$  oder  $\mathbb{K} = \mathbb{C}$  und  $n \in \mathbb{N}_{>0}$ . Die Elemente  $x = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{K}^n$  mit  $x_j \in \mathbb{K}$ , hier  $j = 1, \dots, n$ . Standardbasis hat die Form  $\{e_1, \dots, e_n\}$ , wobei  $e_j = (0, \dots, 0, \overset{\substack{\uparrow \\ j\text{-te Stelle}}}{x_j}, 0, \dots, 0)$ .

Alle Normen auf  $\mathbb{K}^n$  sind äquivalent (Bsp.  $\|\cdot\|_p, 1 \leq p \leq \infty$ , vgl. *Satz 11.5*). Folglich ist die Konvergenz auf  $\mathbb{K}^n$  unabhängig von spezieller Norm! Verwende i.d.R. Euklidische Norm:

$$|x| := \sqrt{\sum_{j=1}^n |x_j|^2}.$$

Wir benutzen das übliche Standardskalarprodukt

$$\langle x, y \rangle := \sum_{j=1}^n x_j y_j \quad \forall x, y \in \mathbb{R}^n, \quad \langle x, y \rangle := \sum_{j=1}^n \overline{x_j} y_j \quad \forall x, y \in \mathbb{C}^n$$

Es gilt vor allem

$$|\langle x, y \rangle| \leq |x| \cdot |y| \quad \forall x, y \in \mathbb{K}^n. \quad (\text{C.-S. Ugl.})$$

Eine *lineare Abbildung*  $A : \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$  kann bzgl. *Standardbasen* in  $\mathbb{K}^n$  und  $\mathbb{K}^m$  stets mittels  $(m \times n)$ -Matrix

$$\mathcal{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \in \mathbb{K}^{m \times n}$$

beschrieben werden:  $A(x) = \mathcal{A}x \quad \forall x \in \mathbb{K}^n$ . Beachte:  $\mathcal{A}$  ändert sich bei Veränderung der Basen! Da stets Bezug auf Standardbasis ist, können wir  $A = \mathcal{A}$  identifizieren (d.h. Matrix wird nun auch mit  $A$  bezeichnet).

Die *transponierte Matrix* der Matrix  $\mathcal{A}$  ist

$$\mathcal{A}^T := \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{m1} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1n} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

Hinweis:  $x = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{K}^n$  wird in der Regel als *Zeilenvektor* geschrieben aber bei Matrizenmultiplikation als *Spaltenvektor* betrachtet und  $x^T$  als Zeilenvektor. Seien z.B.  $x \in \mathbb{K}^n, y \in \mathbb{K}^m$ , dann wird  $y \cdot x^T \in \mathbb{K}^{m \times n}$  als *Tensorprodukt* mit  $y \otimes x$  bezeichnet. Eine lineare Abbildung  $A : \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$  ist stets stetig (unabhängig von Norm in  $\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^m$ , vgl. *Satz 15.5*).

## 16.1 Menge aller linearen stetigen Abbildungen

### 16.1 Menge aller linearen stetigen Abbildungen

Die Menge aller linearen stetigen Abbildungen

$$L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^m) := \{A : \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m \mid A \text{ ist linear}\}$$

ist normierter Raum über  $\mathbb{K}$  mit Norm  $\|A\| := \sup\{|Ax| \mid |x| \leq 1\}$  (vgl. Satz 13.8).

Beachte:  $\|\cdot\|$  hängt von der Norm in  $\mathbb{K}^n$  und  $\mathbb{K}^m$  ab.

$L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^m)$  kann mit  $\mathbb{K}^{m \times n}$  identifiziert werden und  $\mathbb{K}^{m \times n}$  kann mit  $\mathbb{K}^{m \cdot n}$  identifiziert werden (beide sind isomorph bzgl. Vektorraumstruktur). Folglich: Konvergenz einer Folge  $\{A_n\}$  in  $L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^m)$  bzw.  $\mathbb{K}^{m \times n}$  ist unabhängig von spezieller Norm. Verwende in der Regel *Euklidische Norm*:

$$\|A\| := \sqrt{\sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n |a_{ij}|^2}.$$

Es gilt:

- (i)  $|Ax| \leq \|A\| \cdot |x| \quad \forall x \in \mathbb{K}^n$ ,
- (ii)  $|Ax| \leq \|A\| \cdot |x| \quad \forall x \in \mathbb{K}^n$ .

### 16.2 Landau-Symbole

Sei  $f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m, g : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}, x_0 \in \overline{D}$ .

–  $f(x) = o(g(x))$  für  $x \rightarrow x_0$  g.d.w.

$$\lim_{\substack{x \rightarrow x_0 \\ x \neq x_0}} \frac{|f(x)|}{|g(x)|} = 0.$$

–  $f(x) = O(g(x))$  für  $x \rightarrow x_0$  g.d.w.

$$\exists \delta > 0, c \geq 0 : \frac{|f(x)|}{|g(x)|} \leq c \quad \forall x \in (B_\delta(x_0) \setminus \{x_0\}) \cap D.$$

Wichtiger Spezialfall:  $g(x) := |x - x_0|^k, k \in \mathbb{N}$ .

**Beispiel 1.** Sei  $f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m, x_0 \in D$  Häufungspunkt von  $D$ . Dann gilt:

$$\begin{aligned} f \text{ ist stetig in } x_0 &\iff \lim_{\substack{x \rightarrow x_0 \\ x \neq x_0}} f(x) = f(x_0) \iff \lim_{\substack{x \rightarrow x_0 \\ x \neq x_0}} \frac{|f(x) - f(x_0)|}{1} = 0 \\ &\iff f(x) = f(x_0) + o(1) \text{ für } x \rightarrow x_0. \end{aligned} \quad (1)$$

Interpretation von (1): Setze  $r(x) := f(x) - f(x_0) \xrightarrow{(1)} r(x) = o(1)$  für  $x \rightarrow x_0$

$$\implies r(x) \xrightarrow{x \rightarrow x_0} 0. \quad (2)$$

d.h.  $o(1)$  ersetzt eine "Restfunktion"  $r(x)$  mit Eigenschaft (2). Wegen  $o(1) = o(|x - x_0|^1)$

## 16.2 Landau-Symbole

(d.h.  $k = 0$ ) sagt man auch (1) ist Approximation 0-ter Ordnung der Funktion  $f$  in der Nähe von  $x_0$ .

**Beispiel 2.** Sei  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}, x_0 \in D, D$  offen. Was bedeutet

$$f(x) = f(x_0) + o(|x - x_0|), x \rightarrow x_0? \quad (3)$$

(a) Betrachte  $f$  auf einem Strahl  $x = x_0 + ty, y \in \mathbb{R}^n$  ist fest,  $|y| = 1, t \in \mathbb{R}$ .

$$(3) \stackrel{\text{Def.}}{\implies} 0 = \lim_{\substack{x \rightarrow x_0 \\ x \neq x_0}} \frac{|f(x) - f(x_0)|}{|x - x_0|} = \lim_{\substack{t \rightarrow 0 \\ t \neq 0}} \frac{|f(x_0 + ty) - f(x_0)|}{|t|}, \quad \text{d.h. } \underbrace{\frac{|\Delta f|}{|t|}}_{\text{Anstieg der Sekante}} \xrightarrow{t \rightarrow 0} 0.$$

(b)

$$\begin{aligned} (3) &\implies f(x) = f(x_0) + \underbrace{\frac{o(|x - x_0|)}{|x - x_0|}}_{=o(1)} \cdot |x - x_0|, x \rightarrow x_0 \\ &\implies f(x) = f(x_0) + \underbrace{o(1)}_{\text{Steht für Funktion } r: D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R} \text{ mit } r(x) \xrightarrow{x \rightarrow x_0} 0.} |x - x_0|, x \rightarrow x_0 \\ &\implies f(x) = f(x_0) + r(x)|x - x_0| \\ &\implies |f(x) - f(x_0)| \leq \rho(t)|x - x_0| \text{ mit } \rho(t) := \sup_{|x - x_0| \leq t} |r(x)| \xrightarrow{t \rightarrow 0} 0. \end{aligned}$$

Graph von  $f$  liegt in der Nähe von  $x_0$  in “immer flacheren kegelförmigen Mengen”, d.h. Graph von  $f$  “schmiegt sich” an horizontale Ebene durch Punkt  $(x_0, f(x_0))$ .

(c) Bedingung (3) ist offenbar nicht erfüllt.

Beobachtung: Horizontale Ebene ist Graph einer affin linearen Funktion  $\tilde{A} : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ .

Zentrale Frage: Gibt es zu Funktion  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m, x_0 \in D$  eine affin-lineare Funktion  $\tilde{A} : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ , so dass sich in der Nähe von  $x_0$  der Graph von  $f$  an den Graph von  $\tilde{A}$  “schmiegt”? Wegen  $f(x_0) = \tilde{A}x_0$  folgt  $\tilde{A}(x) = A(x - x_0) + f(x_0)$ .

Frage: Was heißt “anschmiegen”?

$$f(x) - \underbrace{(f(x_0) + A(x - x_0))}_{\tilde{A}x} = o(|x - x_0|),$$

d.h. die Abweichung wird schneller kleiner als  $|x - x_0|!$

## 17 Ableitung

Differentiation  $\approx$  lokale Linearisierung. Sei  $f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$ ,  $D$  offen. Funktion  $f$  heißt *differenzierbar in*  $x_0 \in D$ , falls es eine lineare Abbildung  $A \in L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^m)$  gibt mit

$$f(x) = f(x_0) + A(x - x_0) + o(|x - x_0|), x \rightarrow x_0. \quad (1)$$

Abbildung  $A$  heißt dann *Ableitung von  $f$  in  $x_0$*  und wird  $f'(x_0)$  bzw.  $Df(x_0)$  bezeichnet. Statt Ableitung sagt man auch *(totales) Differential*, *Fréchet-Ableitung*, *Jakobimatrix*, *Funktionalmatrix*, ... . Andere Bezeichnungen sind:

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x_0), \left. \frac{\partial f(x)}{\partial x} \right|_{x=x_0}, df(x_0), \dots$$

Somit ist (1) gleichwertig mit

$$f(x) = f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0) + o(|x - x_0|), x \rightarrow x_0. \quad (2)$$

Beachte:  $f'(x_0)$  ist i.a. (von  $x_0$  abhängige) Matrix! Affin lineare Abbildung  $\tilde{A}(x) = f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0)$  approximiert Funktion  $f$  in der Nähe von  $x_0$  und heißt *Linearisierung von  $f$  in  $x_0$* . Man nennt (1) auch Approximation 1. Ordnung von  $f$  in der Nähe von  $x_0$ .

**Satz 1.** Sei  $f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$ ,  $D$  offen. Dann:  $f$  ist differenzierbar in  $x_0 \in D$  mit Ableitung  $f'(x_0) \in L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^m)$  g.d.w. eine der folgenden Bedingungen erfüllt ist:

(a) Für ein  $r : D \rightarrow \mathbb{K}^m$  mit  $\lim_{\substack{x \rightarrow x_0 \\ x \neq x_0}} \frac{r(x)}{|x - x_0|} = 0$  ist

$$f(x) = f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0) + r(x) \quad \forall x \in D. \quad (3)$$

(b) Für  $R : D \rightarrow L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^m)$  ( $\sim \mathbb{K}^{m \times n}$ ) mit  $\lim_{x \rightarrow x_0} R(x) = 0$  (d.h. Matrizen  $R(x) \xrightarrow{x \rightarrow x_0} \text{Nullmatrix in } \mathbb{K}^{m \times n}$ ) ist

$$f(x) = f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0) + R(x)(x - x_0) \quad \forall x \in D. \quad (4)$$

(c) Für ein  $Q : D \rightarrow L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^m)$  ( $\sim \mathbb{K}^{m \times n}$ ) mit  $\lim_{x \rightarrow x_0} Q(x) = f'(x_0)$  (d.h. Matrizen  $Q(x) \xrightarrow{x \rightarrow x_0} \text{Matrix } f'(x_0) \text{ in } \mathbb{K}^{m \times n}$ ) ist

$$f(x) = f(x_0) + Q(x)(x - x_0) \quad \forall x \in D. \quad (5)$$

Bemerkung: (3) kann auch geschrieben werden als

$$\lim_{\substack{x \rightarrow x_0 \\ x \neq x_0}} \frac{f(x) - f(x_0) - f'(x_0)(x - x_0)}{|x - x_0|} = 0.$$

**Beweis.** Zu (a): Offenbar ist  $r(x) = o(|x - x_0|)$ , folglich gilt (a)  $\iff$   $f$  ist differenzierbar in  $x_0$  mit Ableitung  $f'(x_0)$ . Zeige noch (a)  $\implies$  (b)  $\implies$  (c)  $\implies$  (a):

## 17. Ableitung

- (a)  $\implies$  (b): Sei  $R : D \rightarrow \mathbb{K}^{m \times n}$  gegeben durch

$$R(x_0) := 0, R(x) := \frac{r(x)}{|x - x_0|^2} \cdot (x - x_0)^T$$

für  $x \neq x_0$  (Spalte  $\times$  Zeile = Matrix)

$$\begin{aligned} \implies R(x)(x - x_0) &= \left( \frac{r(x)}{|x - x_0|^2} \cdot (x - x_0)^T \right) \cdot (x - x_0) \\ &= \frac{r(x)}{|x - x_0|^2} \cdot \langle x - x_0, x - x_0 \rangle = r(x) \quad \forall x \neq x_0. \end{aligned}$$

Wegen  $0 = r(x_0) = R(x_0)(x_0 - x_0)$  folgt

$$\lim_{x \rightarrow x_0} |R(x)| = \lim_{\substack{x \rightarrow x_0 \\ x \neq x_0}} \frac{|r(x) \cdot (x - x_0)^T|}{|x - x_0|^2} = \lim_{\substack{x \rightarrow x_0 \\ x \neq x_0}} \frac{|r(x)|}{|x - x_0|} = 0 \implies (b).$$

- (b)  $\implies$  (c): Setze  $Q(x) := f'(x) + R(x) \quad \forall x \in D \implies (5)$ . Wegen  $\lim_{x \rightarrow x_0} Q(x) = f'(x)$  folgt (c).
- (c)  $\implies$  (a): Setze  $r(x) := (Q(x) - f'(x_0))(x - x_0) \quad \forall x \in D \implies (3)$ . Wegen  $|r(x)| \leq |Q(x) - f'(x_0)| \cdot |x - x_0|$  folgt

$$\lim_{\substack{x \rightarrow x_0 \\ x \neq x_0}} \frac{|r(x)|}{|x - x_0|} = \lim_{\substack{x \rightarrow x_0 \\ x \neq x_0}} |Q(x) - f'(x_0)| = 0.$$

■

**Satz 2.** Sei  $f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$ ,  $D$  offen, differenzierbar in  $x_0 \in D$ . Dann

- (1) Funktion  $f$  ist stetig in  $x_0$ .
- (2) Ableitung  $f'(x_0)$  ist eindeutig bestimmt.

**Beweis.** Zu (1): (4) liefert

$$\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = \lim_{x \rightarrow x_0} \left( f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0) + R(x)(x - x_0) \right) = f(x_0)$$

$\implies$  Behauptung.

Zu (2): Angenommen  $A_1, A_2 \in L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^m)$  sind Ableitungen von  $f$  in  $x_0$ .



## 17. Ableitung

Seien  $R_1, R_2$  zugehörige Terme in (4). Dann gilt für  $x = x_0 + ty$ ,  $\forall y \in \mathbb{K}^n, t \in \mathbb{R}$ :

$$\begin{aligned} |(A_1 - A_2)(ty)| &\stackrel{\Delta-Ugl.}{\leq} |R_1(x_0 + ty)(ty)| + |R_2(x_0 + ty)(ty)| \\ &\leq |R_1(x_0 + ty)||ty| + |R_2(x_0 + ty)||ty| \quad \Bigg/ \cdot \frac{1}{|t|} \\ \stackrel{t \neq 0}{\implies} 0 \leq |(A_1 - A_2)y| &\leq (|R_1(x_0 + ty)| + |R_2(x_0 + ty)|)|y| \stackrel{t \rightarrow 0}{\longrightarrow} 0. \\ \implies (A_1 - A_2)y = 0 \quad \forall y \in \mathbb{K}^n &\implies A_1 = A_2 \implies \text{Behauptung.} \quad \blacksquare \end{aligned}$$

**Spezialfälle für  $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ :**

- (1)  $m = 1$ ;  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^1$ :  $f'(x_0)^T \in \mathbb{R}^{m \times n}$  ist Zeilenvektor,  $f'(x_0)^T$  betrachtet als Vektor in  $\mathbb{R}^n$  heißt *Gradient*. Offenbar ist  $f'(x_0)^T \cdot y = \langle f'(x_0), y \rangle \quad \forall y \in \mathbb{R}^n$  (in diesem Fall Matrizenmultiplikation äquivalent zum Skalarprodukt)  $\implies$  (2) hat Form

$$f(x) = \underbrace{f(x_0) + \langle f'(x_0), x - x_0 \rangle}_{\text{affin lineare Funktion } \tilde{A}: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R} \text{ (in } x)}} + o(|x - x_0|) \quad (6)$$

- (2)  $n = 1$ ;  $f : D \subset \mathbb{R}^1 \rightarrow \mathbb{R}^m$  (z.B.  $D = (a, b)$ ):  $f$  (bzw. Bild  $f(D)$ ) ist Kurve in  $\mathbb{R}^m$  (vgl. Kapitel 15),  $f'(x_0)$  ist Spaltenvektor in  $\mathbb{R}^m$  ( $\sim \mathbb{R}^{m \times 1}$ ). Gleichung (2) kann man schreiben als  $f(x_0 + t) = \underbrace{f(x_0) + t \cdot f'(x_0)}_{\text{affin lineare Funktion } \tilde{A}: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R} \text{ (in } t)}} + o(t), t \rightarrow 0, t \in \mathbb{R}$

$$\begin{aligned} \iff \underbrace{\frac{f(x_0 + t) - f(x_0)}{t}}_{\text{heißt Differenzenquotient von } f \text{ in } x_0} = f'(x_0) + o(1), t \rightarrow 0 &\iff \underbrace{\lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + t) - f(x_0)}{t}}_{\text{heißt Differentialquotient von } f \text{ in } x_0} = f'(x_0). \end{aligned} \quad (7)$$

Beachte:

- $f$  ist differenzierbar in  $x_0 \iff$  Differentialquotient existiert in  $x_0$ .
- (7) ist nicht erklärt im Fall  $n > 1$ !

Interpretation für  $m > 1$ : Falls  $f$  nicht differenzierbar in  $x_0$  ist, bzw.  $x_0$  Randpunkt von  $D$  ist und  $f(x_0)$  definiert, betrachtet man in (7) auch einseitige Grenzwerte (vgl. Kapitel 14).

Wir nennen  $\lim_{t \downarrow 0} \frac{f(x_0 + t) - f(x_0)}{t} =: f'_r(x_0)$  *rechtsseitige Ableitung von  $f$  in  $x_0$*  (falls existent). Definiere analog die *linksseitige Ableitung in  $x_0$*   $f'_l(x_0)$ .

- (3)  $n = 1, m = 1$ ;  $f : D \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  (vgl. Schule):  $f'(x_0) \in \mathbb{R}$  ist Zahl und (7) gilt.

Beobachtung: (7) gilt allgemein für  $n = 1$ , nicht für  $n > 1$ !

## 17.1 Einfache Beispiele für Ableitungen

**Folgerung 3.** Sei  $f : D \subset \mathbb{K} \rightarrow \mathbb{K}^m$ ,  $D$  offen. Dann:  $f$  ist differenzierbar in  $x_0 \in D$  mit Ableitung  $f'(x_0) \in L(\mathbb{K}, \mathbb{K}^m)$

$$\iff \exists f'(x_0) \in L(\mathbb{K}, \mathbb{K}^m) : \lim_{y \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + y) - f(x_0)}{y} = f'(x_0) \quad (8)$$

(alternativ:  $\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0} = f'(x_0)$  ).

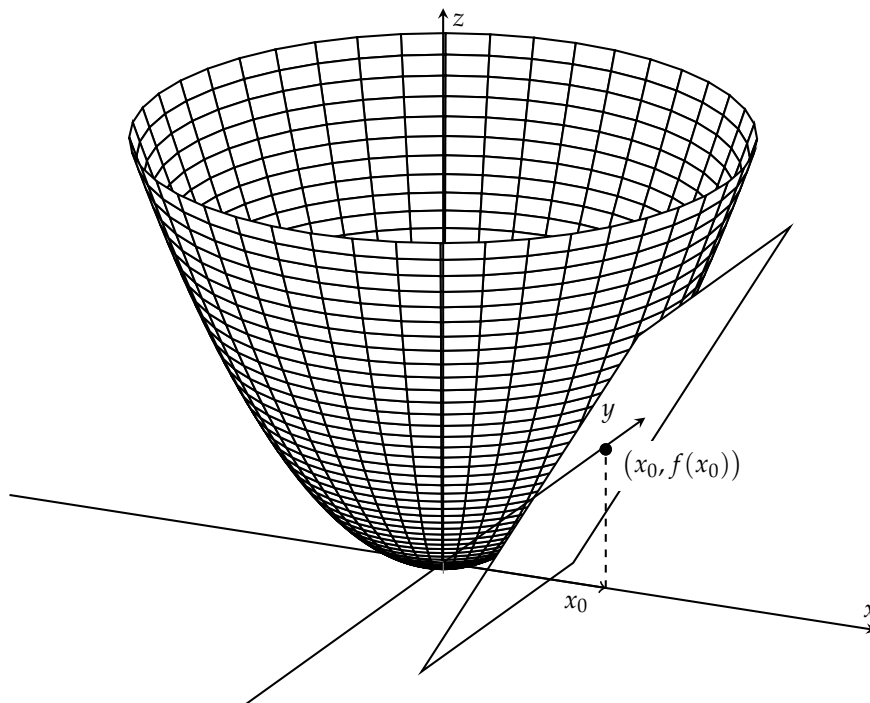
## 17.1 Einfache Beispiele für Ableitungen

**Beispiel 4.** Sei  $f : \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$  affin linear, d.h.  $f(x) = Ax + a \ \forall x \in \mathbb{K}^n$  mit  $A \in L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^m)$ ,  $a \in \mathbb{K}^m$  fest. Dann gilt für beliebige  $x_0 \in \mathbb{K}^n$ :  $f(x) = Ax_0 + a + A(x - x_0) = f(x_0) + A(x - x_0) \xrightarrow{(1)} f$  ist differenzierbar in  $x_0$  mit  $f'(x_0) = A$ . Insbesondere gilt für konstante Funktion  $f'(x_0) = 0$ .

**Beispiel 5.** Sei  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $f(x) = |x|^2 \ \forall x \in \mathbb{R}^n$ . Offenbar gilt  $|x - x_0|^2 = \langle x - x_0, x - x_0 \rangle = |x|^2 - 2\langle x_0, x \rangle + 2\langle x_0, x_0 \rangle - \langle x_0, x_0 \rangle = |x|^2 - 2\langle x_0, x - x_0 \rangle - |x_0|^2 \implies f(x) = f(x_0) + \langle 2x_0, x - x_0 \rangle + \underbrace{|x - x_0|^2}_{o(|x - x_0|)}$  (vgl. (6) im Spezialfall (1) ).

Wegen  $2x_0 \in L(\mathbb{R}^n, \mathbb{R})$  folgt  $f = |\cdot|^2$  ist differenzierbar in  $x_0$  mit  $f'(x_0) = 2x_0 \ \forall x_0 \in \mathbb{R}^n$ .

Tangentialebene an Graph von  $f(x) = |x|^2$  in  $\mathbb{R}^3$



## 17.1 Einfache Beispiele für Ableitungen

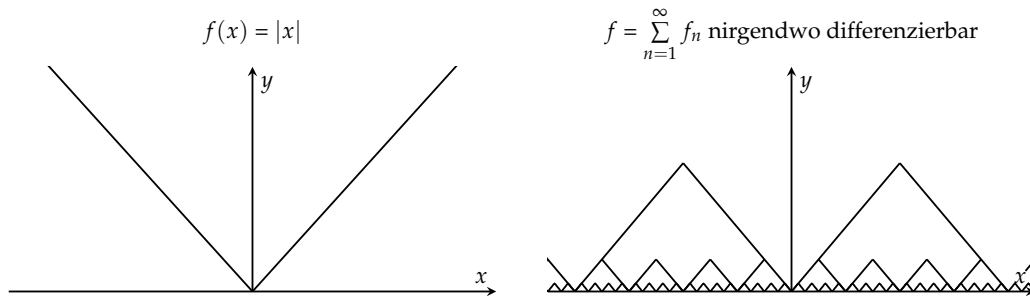
**Beispiel 6.** Sei  $f : \mathbb{K} \rightarrow \mathbb{K}, f(x) = x^k, k \in \mathbb{N}$ . Für  $k = 0: f(x) = 1 \forall x \implies f'(x_0) = 0 \forall x_0$  (vgl. *Beispiel 4*). Für  $k \geq 1: (x_0 + y)^k = \sum_{j=0}^k \binom{k}{j} x_0^{k-j} y^j = x_0 + k y x_0^{k-1} + o(y), y \rightarrow 0 \implies f(x_0 + y) = f(x_0) + k x_0^{k-1} y + o(y), y \rightarrow 0 \xrightarrow{(1)} f'(x_0) = k x_0^{k-1}$ .

**Beispiel 7.** Sei  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}, f(x) = |x| \forall x \in \mathbb{R}^n$ . Dann ist  $f$  nicht differenzierbar in  $x_0 = 0$ , denn angenommen Ableitung  $f'(0) \in \mathbb{R}^n (\sim \mathbb{R}^{1 \times n})$  existiere, fixiere  $x \in \mathbb{R}^n$  mit  $|x| = 1$ :

$$|tx| = 0 + \langle f'(0), tx \rangle + o(t), t \rightarrow 0, t \in \mathbb{R} \quad \Bigg/ \cdot \frac{1}{t}$$

$$\xrightarrow{t \neq 0} \underbrace{\frac{|t|}{t}}_{=\pm 1} = \underbrace{\langle f'(0), x \rangle}_{\text{feste Zahl in } \mathbb{R}} + \underbrace{\frac{o(t)}{t}}_{\substack{t \rightarrow 0 \\ \rightarrow 0}} \implies \nexists.$$

Anschaulich: es gibt keine Tangential-ebene an Graph von  $f$  in  $(0, |0|) \in \mathbb{R}^{n+1}$ . Folglich:  $f$  ist stetig in  $x_0 \not\Rightarrow f$  ist differenzierbar in  $x_0$ , d.h. die Umkehrung von *Satz 2.1* gilt nicht! Hinweis: Es gibt stetige Funktionen, die in keinem Punkt  $x$  differenzierbar sind!



Vgl. Hildebrand, *Ana. 1, S.192, Königsberger, Analysis 1, Kap. 9.11*

**Beispiel 8.** Sei  $f : \mathbb{K} \rightarrow \mathbb{K}$  mit  $f(x) = e^x \forall x \in \mathbb{K} \implies f$  ist differenzierbar mit  $f'(x_0) = e^{x_0} \forall x_0 \in \mathbb{K}$  ( $\mathbb{K} = \mathbb{R}$  und  $\mathbb{C}$ ). Denn: Nach *Lemma 13.10* ist

$$\lim_{y \rightarrow 0} \frac{e^y - 1}{y} = 1 \text{ in } \mathbb{C} \quad (9)$$

$$\implies \lim_{y \rightarrow 0} \frac{(e^{x_0+y} - e^{x_0})}{y} = \lim_{y \rightarrow 0} e^{x_0} \cdot \frac{(e^y - 1)}{y} = e^{x_0} \xrightarrow{(8)} \text{Behauptung.}$$

**Beispiel 9.** Seien  $f := \sin, g := \cos, (f, g : \mathbb{K} \rightarrow \mathbb{K}) \implies \sin' x_0 = \cos x_0, \cos' x_0 = -\sin x_0 \forall x_0 \in \mathbb{K}$ . Denn:

$$\frac{\sin y}{y} = \frac{(e^{iy} - e^{-iy})}{2iy} = \frac{1}{2} \left( \frac{(e^{iy} - 1)}{iy} + \frac{(e^{-iy} - 1)}{-iy} \right) \xrightarrow{y \rightarrow 0} 1$$

(vgl. (9))

$$\implies \lim_{y \rightarrow 0} \frac{(\sin(x_0 + y) - \sin(x_0))}{y} \stackrel{\text{Satz 13.14}}{=} \lim_{y \rightarrow 0} \frac{2}{y} \sin \frac{y}{2} \cos \left( x_0 + \frac{y}{2} \right) = \cos x_0 \forall x_0 \in \mathbb{K}.$$

## 17.1 Einfache Beispiele für Ableitungen

Leite die Ableitung von  $\cos$  in  $x_0$  analog her.

Sei  $f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m, D$  offen.

- Falls  $f$  differenzierbar in allen  $x_0 \in D$  ist, dann heißt  $f$  *differenzierbar auf  $D$*  und Funktion  $f' : D \rightarrow L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^m)$  heißt *Ableitung von  $f$* .
- Ist Funktion  $f' : D \rightarrow L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^m)$  stetig (auf  $D$ ), dann heißt Funktion  $f$  *stetig differenzierbar* (auf  $D$ ) bzw. “ $C^1$ -Funktion”.

Wiederholung:  $f'$  ist stetig in  $x_0 \iff \lim_{x \rightarrow x_0} f'(x) = f'(x_0)$ . Matrix  $A$  konvergiert  $\iff$  alle Einträge von  $A$  konvergieren.

$$C^1(D, \mathbb{K}^m) := \{f : D \rightarrow \mathbb{K}^m \mid f \text{ ist stetig differenzierbar auf } D\}.$$

**Beispiel 10.** (a) Sei  $f(x) = x^k \forall x \in \mathbb{R}, k \in \mathbb{N}_{>0} \implies f'(x) = kx^{k-1} \forall x \in \mathbb{R} \implies f \in C^1(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ .

(b) Sei  $f(x) = e^x \forall x \in \mathbb{C} \implies f'(x) = e^x \forall x \in \mathbb{C} \implies f \in C^1(\mathbb{C}, \mathbb{C})$ .

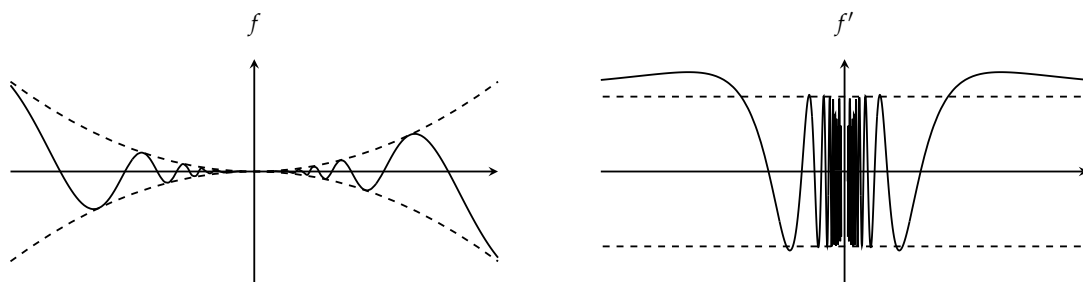
(c) Sei  $f(x) = |x|^2 \forall x \in \mathbb{R}^n \implies f'(x) = 2x \forall x \in \mathbb{R}^n \implies f \in C^1(\mathbb{R}^n, \mathbb{R})$ .

**Beispiel 11.** Sei  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  mit  $f(0) = 0, f(x) = x^2 \sin \frac{1}{x} \forall x \neq 0$ . Wegen

$$\frac{|x^2 \sin \frac{1}{x}|}{|x|} \leq |x| \xrightarrow{x \rightarrow 0, x \neq 0} 0$$

folgt  $f(x) = o(|x|), x \rightarrow 0 \implies f(x) = f(0) + o(x - 0) + o(|x - 0|), x \rightarrow 0 \implies f$  ist differenzierbar in  $x = 0$  mit  $f'(0) = 0$ .

Rechenregeln liefern für  $x \neq 0$ :  $f'(x) = 2x \cdot \sin \frac{1}{x} - \cos \frac{1}{x} \forall x \neq 0$ . Für Folge  $x_k := \frac{1}{k\pi}$  gilt:  $\lim_{k \rightarrow \infty} 2x_k \cdot \sin \frac{1}{x_k} = 0, \cos \frac{1}{x_k} = \pm 1 \implies \lim_{x \rightarrow 0} f'(x)$  existiert nicht  $\implies f \notin C^1(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ .  
D.h. Ableitung einer differenzierbarer Funktion muss nicht stetig sein.



Man beobachtet:

- (1) (bzw. (2)) ist häufig ungeeignet zur Bestimmung von  $f'(x_0)$ .
- (8) ist nützlich für konkrete Berechnungen in Fall  $n = 1$ .

Strategie: Zurückführung auf “einfache” Fälle durch Rechenregeln und Reduktion.

## 17.1 Einfache Beispiele für Ableitungen

**Satz 12 (Rechenregeln).** Sei  $D \subset \mathbb{K}$  offen,  $f, g : D \rightarrow \mathbb{K}^m, \lambda : D \rightarrow \mathbb{K}$  differenzierbar in  $x_0 \in D \implies (f \pm g) : D \rightarrow \mathbb{K}^m, (\lambda \circ f) : D \rightarrow \mathbb{K}^m, (f \cdot g) : D \rightarrow \mathbb{K}$  (Skalarprodukt) sind differenzierbar in  $x_0 \in D$  und  $\frac{1}{\lambda} : D \rightarrow \mathbb{K}$  ist differenzierbar in  $x_0$  falls  $\lambda(x_0) \neq 0$  mit:

- (a)  $(f \pm g)'(x_0) = f'(x_0) \pm g'(x_0) \in \mathbb{K}^{m \times n},$
- (b)  $(\lambda f)'(x_0) = \lambda(x_0) \cdot f'(x_0) + f(x_0) \cdot \lambda'(x_0) \in \mathbb{K}^{m \times n},$
- (c)  $(f \cdot g)'(x_0) = f(x_0)^T \cdot g'(x_0) + g(x_0)^T \cdot f'(x_0) \in \mathbb{K}^{1 \times n},$
- (d)  $\left(\frac{1}{\lambda}\right)'(x_0) = -\frac{1}{\lambda(x_0)^2} \cdot \lambda'(x_0) \in \mathbb{K}^{1 \times n}.$

**Folgerung 13 (Quotientenregel).** Seien  $\lambda, \mu : D \rightarrow \mathbb{K}$  differenzierbar in  $x_0 \in D, D$  offen,  $D \subset \mathbb{K}^n, \lambda(x_0) \neq 0 \implies \left(\frac{\mu}{\lambda}\right) : D \rightarrow \mathbb{K}$  ist differenzierbar in  $x_0$  mit

$$\left(\frac{\mu}{\lambda}\right)'(x_0) = \frac{\lambda(x_0) \cdot \mu'(x_0) - \mu(x_0) \cdot \lambda'(x_0)}{\lambda(x_0)^2} \in \mathbb{K}^{1 \times n}.$$

**Beweis.** (von Folgerung 13) Setze in Satz 12  $f = \mu$  (d.h.  $m = 1$ ) und betrachte Produkt  $\left(\frac{1}{\lambda}\right) \cdot \mu$ . ■

**Beweis.** (von Satz 12) Nach Satz 1.c existierten  $P, Q : D \rightarrow L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^m), \Delta : D \rightarrow L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K})$  mit

$$\begin{aligned} f(x) &= f(x_0) + P(x)(x - x_0), \lim_{x \rightarrow x_0} P(x) = f'(x_0), \\ g(x) &= g(x_0) + Q(x)(x - x_0), \lim_{x \rightarrow x_0} Q(x) = g'(x_0), \\ \lambda(x) &= \lambda(x_0) + \Delta(x)(x - x_0), \lim_{x \rightarrow x_0} \Delta(x) = \lambda'(x_0). \end{aligned}$$

Mit Satz 1.c ergibt sich Behauptung wie folgt: Zu (a):

$$f(x) \pm g(x) = f(x_0) \pm g(x_0) + \underbrace{(P(x) \pm Q(x))}_{\xrightarrow{x \rightarrow x_0} f'(x_0) \pm g'(x_0) \in L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^m)}(x - x_0)$$

$\implies$  Behauptung. Zu (b):

$$\lambda(x) \cdot f(x) = \lambda(x_0) \cdot f(x_0) + \underbrace{\left( \lambda(x_0) \cdot P(x) + \underbrace{f(x_0) \cdot \Delta(x)}_{\in \mathbb{K}^{m \times n}} + \underbrace{\Delta(x)(x - x_0) \cdot P(x)}_{\in \mathbb{K}} \right)}_{\xrightarrow{x \rightarrow x_0} \lambda(x_0)f'(x_0) + f(x_0)\lambda'(x_0) \in L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^m)}(x - x_0)$$

$\implies$  Behauptung. Zu (c): Analog zu (b). Zu (d):

$$\frac{1}{\lambda(x)} = \frac{1}{\lambda(x_0)} - \frac{\lambda(x) - \lambda(x_0)}{\lambda(x)\lambda(x_0)} = \frac{1}{\lambda(x_0)} + \underbrace{\left( -\frac{1}{\lambda(x_0)\lambda(x)} \Delta(x) \right)}_{\xrightarrow{x \rightarrow x_0} -\frac{1}{\lambda(x_0)^2} \lambda'(x_0)}(x - x_0)$$

$\implies$  Behauptung ■

## 17.1 Einfache Beispiele für Ableitungen

**Beispiel 14.** Sei  $f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m, c \in \mathbb{K}, f$  differenzierbar in  $x_0 \in D$   
 $\xrightarrow{\text{Satz 12.b}} (cf)'(x_0) = c \cdot f'(x_0)$  (da  $c$  konstante Funktion  $D \rightarrow \mathbb{K}$  ist).

**Beispiel 15.** Sei  $f : \mathbb{K} \rightarrow \mathbb{K}$  Polynom ( $f(x) = \sum_{l=0}^k a_l x^l$ )  $\implies f$  ist differenzierbar  
 $\forall x_0 \in \mathbb{K}$  mit  $f'(x_0) = \sum_{l=1}^k l a_l x_0^{l-1}$ .

**Beispiel 16.** Sei  $f = \frac{f_1}{f_2}$  rationale Funktion auf  $\mathbb{K}$  (d.h.  $f_1, f_2 : \mathbb{K} \rightarrow \mathbb{K}$  sind Polynome)  
 $\implies f$  ist differenzierbar auf  $\mathbb{K} \setminus \{\text{Nullstellen von } f_2\}$ .

**Beispiel 17.** Seien  $\tan : \mathbb{K} \setminus \{\frac{\pi}{2} + k \mid k \in \mathbb{Z}\} \rightarrow \mathbb{K}, \cot : \mathbb{K} \setminus \{k\pi \mid k \in \mathbb{Z}\} \rightarrow \mathbb{K} \xrightarrow{\text{Q.Regel}}$   
 $\tan' x_0 = \frac{(\sin' x_0 \cos x_0 - \sin x_0 \cos' x_0)}{(\cos x_0)^2} = \frac{(\cos^2 x_0 + \sin^2 x_0)}{(\cos x_0)^2} = \frac{1}{\cos^2 x_0} \quad \forall x_0 \in D, \xrightarrow{\text{analog}} \cot' x_0 =$   
 $-\frac{1}{\sin^2 x_0} \quad \forall x_0 \in D.$

**Satz 18 (Kettenregel).** Sei  $f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m, g : \tilde{D} \subset \mathbb{K}^m \rightarrow \mathbb{K}^l, D, \tilde{D}$  offen,  $f$   
differenzierbar in  $x_0 \in D, g$  differenzierbar in  $f(x_0) \in \tilde{D} \implies g \circ f : D \rightarrow \mathbb{K}^l$  ist  
differenzierbar in  $x_0$  mit  $(g \circ f)'(x_0) = g'(f(x_0)) \cdot f'(x_0) \in \mathbb{K}^{l \times m}$ .

**Beweis.** Nach Satz 1.c) existieren  $P : D \rightarrow L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^m), Q : \tilde{D} \rightarrow L(\mathbb{K}^m, \mathbb{K}^l)$  mit

$$f(x) = f(x_0) + P(x)(x - x_0), \lim_{x \rightarrow x_0} P(x) = f'(x_0), \quad (10)$$

$$g(y) = g(f(x_0)) + Q(y)(y - f(x_0)), \lim_{y \rightarrow f(x_0)} Q(y) = g'(f(x_0)). \quad (11)$$

$$\implies (g \circ f)(x_0) + \underbrace{Q(f(x_0)) \cdot P(x)}_{\xrightarrow{x \rightarrow x_0} g'(f(x_0)) f'(x_0)} (x - x_0) \xrightarrow{\text{Satz 1.c}} \text{Behauptung.}$$

■

**Beispiel 19.** Sei  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, f(x) = a^x$  ( $a \in \mathbb{R}_{>0}, a \neq 1$ ). Offenbar  $a^x = (e^{\ln a})^x = e^{x \cdot \ln a}$   
 $\implies f(x) = g(h(x))$  mit  $g(y) = e^y, h(x) = x \cdot \ln a$ . Wegen  $g'(y) = e^y \quad \forall y \in \mathbb{R}, h'(x) =$   
 $\ln a \quad \forall x \in \mathbb{R} \xrightarrow{\text{Satz 18}} f'(x_0) = e^{x_0 \ln a} \cdot \ln a = a^{x_0} \cdot \ln a \quad \forall x_0 \in \mathbb{R}.$

**Beispiel 20.** Sei  $f : \mathbb{R}_{>0} \rightarrow \mathbb{R}, f(x) = \log_a x$  ( $a \in \mathbb{R}_{>0} \setminus \{1\}$ ). Fixiere  $x_0 \in \mathbb{R}_{>0}$ , sei  
 $\{x_n\}$  beliebige Folge in  $\mathbb{R}_{>0}$  mit  $x_n \rightarrow x_0 \xrightarrow{f \text{ ist stetig}} y_n := \log_a x_n \rightarrow \log_a x_0 =: y_0 \implies$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{(f(x_n) - f(x_0))}{(x_n - x_0)} = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{(\log_a x_n - \log_a x_0)}{(a^{\log_a x_n} - a^{\log_a x_0})} = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{\frac{(a^{y_n} - a^{y_0})}{(y_n - y_0)}} \stackrel{\text{Beispiel 19}}{=} \frac{1}{a^{y_0} \cdot \ln a}$$

$$\xrightarrow[\text{beliebig}]{\{x_n\} \text{ ist}} f'(x_0) = \frac{1}{x_0 \cdot \ln a} \quad \forall x > 0. \text{ Spezialfall: } (\ln x)' = \frac{1}{x} \quad \forall x > 0.$$

**Beispiel 21.** Sei  $f : \mathbb{R}_{>0} \rightarrow \mathbb{R}, f(x) = x^r$  ( $r \in \mathbb{R}$ ). Wegen  $x^r = e^{r \ln x}$  liefert Kettenregel  
(Analog zu Beispiel 19):  $f'(x_0) = \frac{(r \cdot e^{r \cdot \ln x_0})}{x_0} = r \cdot \frac{x_0^r}{x_0} = r \cdot x_0^{r-1} \quad \forall x_0 > 0$ . Spezialfall: Sei  
 $f(x) = \frac{1}{x^k} \implies f'(x) = \frac{-k}{x^{k+1}}.$

### 17.1 Einfache Beispiele für Ableitungen

Zu *Beispiel 11*: Sei  $f(x) = x^2 \cdot \sin \frac{1}{x}$ ,  $x \neq 0$ . Dann  $f'(x) = 2x \sin \frac{1}{x} + x^2 \cos \frac{1}{x} \cdot \frac{-1}{x^2} = 2x \cdot \sin \frac{1}{x} - \cos \frac{1}{x}$ .

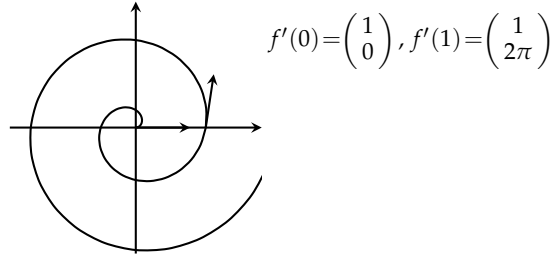
**Satz 22 (Reduktion auf skalare Funktionen).** Sei  $f = (f_1, \dots, f_m) : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$ ,  $D$  offen,  $x_0 \in D$ . Dann gilt:  $f$  ist differenzierbar in  $x_0 \iff f_j$  ist differenzierbar in  $x_0 \forall j = 1, \dots, m$ . Im Falle der Differenzierbarkeit hat man

$$f'(x_0) = \begin{pmatrix} f'_1(x_0) \\ \vdots \\ f'_m(x_0) \end{pmatrix} \in \mathbb{K}^{m \times n}. \quad (12)$$

Beachte: Ableitungen  $f'_1, \dots, f'_m$  sind selbst Vektoren.

**Bemerkung 23.** Mit Satz 22 kann man die Berechnung der Ableitungen stets auf skalare Funktionen  $\tilde{f} : D \subset \mathbb{K} \rightarrow \mathbb{K}$  zurückführen. Die Matrix in (12) besteht aus  $m$  Zeilen  $f'_j(x_0) \in \mathbb{K}^{1 \times n}$ .

**Beispiel 24.** Sei  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$  mit  $f(t) = (t \cos(2\pi t), t \sin(2\pi t))^T$ , dann  $f'(t) = (\cos(2\pi t) - t \cdot \sin(2\pi t)2\pi, \sin(2\pi t) + t \cdot \cos(2\pi t)2\pi)^T \in \mathbb{R}^{2 \times 1}$ .



**Lemma 25.** Sei  $f = (f_1, f_2) : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^k \times \mathbb{K}^l$ ,  $D$  offen,  $x_0 \in D$ . Funktion  $f$  ist differenzierbar in  $x_0$  gdw.  $f_1 : D \rightarrow \mathbb{K}^k$  und  $f_2 : D \rightarrow \mathbb{K}^l$  differenzierbar sind in  $x_0$ . Im Falle der Differenzierbarkeit gilt

$$f'(x_0) = \begin{pmatrix} f'_1(x_0) \\ f'_2(x_0) \end{pmatrix} \in \mathbb{K}^{(k+l) \times n}. \quad (13)$$

Hinweis: Da  $\mathbb{K}^k \times \mathbb{K}^l$  mit  $\mathbb{K}^{k+l}$  identifiziert werden kann, kann man  $f$  auch als Abbildung von  $D$  nach  $\mathbb{K}^{k+l}$  ansehen. Dementsprechend kann die Matrix in (13) auch als  $((k+l) \times n)$  Matrix aufgefasst werden.

**Beweis.** " $\implies$ ": Man hat

$$f(x) = f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0) + R(x)(x - x_0), R(x) \xrightarrow{x \rightarrow x_0} 0 \quad (14)$$

da  $f'(x_0), R(x) \in L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^k \times \mathbb{K}^l) \implies f'(x_0)y = (A_1 y, A_2 y), R(x)y = (R_1(x)y, R_2(x)y)$  mit  $A_1, R_1(x) \in L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^k), A_2, R_2(x) \in L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^l)$

$$\stackrel{(14)}{\implies} f_j(x) = f_j(x_0) + A_j(x - x_0) + R_j(x)(x - x_0), R_j(x) \xrightarrow{x \rightarrow x_0} 0, j = 1, 2 \quad (15)$$

### 17.1 Einfache Beispiele für Ableitungen

$\implies f_j$  ist differenzierbar in  $x_0$  mit  $f'_j(x_0) = A_j, j = 1, 2 \implies$  Behauptung.  
 Insbesondere folgt auch (13).

“ $\Leftarrow$ ”: Es gilt (15) mit  $A_j = f'_j(x_0)$ . Setze  $A := (f'_1(x_0), f'_2(x_0))^T, R(x) := (R_1(x), R_2(x))^T \implies A, R(x) \in L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^k \times \mathbb{K}^l)$   
 $\xrightarrow[A_j=f'_j(x_0)]{(15) \text{ mit}} f(x) = f(x_0) + A(x - x_0) + R(x)(x - x_0), R(x) \xrightarrow{x \rightarrow x_0} 0 \implies f$  ist  
 differenzierbar in  $x_0$  und (13) gilt. ■

**Beweis.** (von Satz 22) Mehrfache Anwendung von Lemma 25 (z.B. mit  $k = 1$  und  $l = n - j$ , für  $j = 1, \dots, n - 1$ ). ■



## 18 Richtungsableitungen und partielle Ableitungen

Sei  $f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$ ,  $D$  offen,  $x \in D$ . Ziel: Zurückführung der Berechnung der Ableitung  $f'(x)$  auf Berechnung von der Ableitungen von Funktionen  $\tilde{f} : \tilde{D} \subset \mathbb{K} \rightarrow \mathbb{K}$ .

- Wegen dem *Reduktionssatz* kann sich man bereits auf  $m = 1$  beschränken.
- Für Berechnung der Ableitung von  $\tilde{f}$  ist neben den Rechenregeln und Kettenregel auch Differentialquotient verfügbar.

Idee: Betrachte  $f$  auf Gerade  $t \rightarrow x + tz$  ( $z$  ist Richtungsvektor) durch  $x$ . Dann ist  $t \in \mathbb{K}$  skalares Argument  $\Rightarrow$  Differentialquotient ist anwendbar. Spezialfälle: Richtungsvektor  $z = e_j$  liefert partielle Ableitungen. Sei  $f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$ ,  $D$  offen,  $x \in D$ ,  $z \in \mathbb{K}^n$ . Falls  $a \in L(\mathbb{K}, \mathbb{K}^m)$  ( $\sim \mathbb{K}^m$ ) existiert mit

$$f(x + tz) = f(x) + ta + o(t), t \rightarrow 0, t \in \mathbb{K} \quad (1)$$

Dann heißt  $f$  *differenzierbar in  $x$  in Richtung  $z$*  und  $D_z f(x) := a$  heißt Richtungsableitung von  $f$  in  $x$  in Richtung  $z$  (Andere Bezeichnungen:  $f'(x; z)$ ,  $\partial_z f(x)$ ,  $\frac{\partial f}{\partial z}(x)$ ,  $\delta f(x; z)$ ...). Bemerkungen:

- Wegen  $B_\epsilon(x) \subset D$  für ein  $\epsilon > 0$  existiert  $\tilde{\epsilon} > 0$  mit  $x + tz \in D \forall t \in B_{\tilde{\epsilon}}(x) \subset \mathbb{K}$ .
- $f'(x; 0)$  existiert offenbar stets für  $z = 0$  mit  $f'(x; 0) = 0$ .

**Satz 1.** Sei  $f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$ ,  $D$  offen,  $x \in D$ ,  $z \in \mathbb{K}^n$ . Dann  $f$  ist differenzierbar in  $x$  in Richtung  $z$  mit  $D_z f(x) \in L(\mathbb{K}, \mathbb{K}^m)$

$$\iff \text{für } \varphi(t) := f(x + tz) \text{ existiert } \varphi'(0) \text{ und } D_z f(x) = \varphi'(0) \quad (2)$$

$$\iff \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x + tz) - f(x)}{t} = a \quad (a \in L(\mathbb{K}, \mathbb{K}^m)) \text{ existiert und } D_z f(x) := a. \quad (3)$$

**Beispiel 2.** Sei  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  mit  $f(x) = x_1^2 + |x_2|$ . Existiert Richtungsableitung in  $x = (x_1, 0)$  in Richtung  $z = (z_1, z_2)$ ?

Sei  $\varphi(t) := f(x + tz) = (x_1 + tz_1)^2 + |tz_2| = \overbrace{x_1^2 + 2x_1z_1 + t^2z_1^2}^{\varphi_1(t)} + \overbrace{|t||z_2|}^{\varphi_2(t)} \Rightarrow \varphi'_1(0) = x_1z_1$   
 existiert  $\forall x_1, z_1 \in \mathbb{R}$ ,  $\varphi'_2(x) = 0$  existiert nur für  $z_2 = 0$  (vgl. *Beispiel 17.7*)  $\Rightarrow \varphi'(0) = 2x_1z_1$  existiert nur für  $x_1, z_1 \in \mathbb{R}, z_2 = 0 \xrightarrow{(2)}$  Richtungsableitung von  $f$  existiert für alle  $x = (x_1, 0)$  nur in Richtung  $z = (z_1, 0)$  mit  $D_z f(x) = 2x_1z_1$ .

Wiederholung: Sei  $f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$ , dann ist die Ableitung definiert als lineare Abbildung  $A$  mit

$$f(x) = \underbrace{f(x_0) + A(x - x_0)}_{\text{affin linear}} + \underbrace{r(x)}_{=o(|x-x_0|)},$$

Ausdrücke  $\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x) - f(x_0)}{|x - x_0|}$  und  $\lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x+t) - f(x)}{t}$  sind für uns keine Definitionen der Ableitung, weil sie nicht generalisierbar genug sind. Beide Formeln sind aber für die Berechnung wichtig. Frage: Existiert  $D_z f(x) \forall z$  falls  $f$  differenzierbar in  $x$  ist?

### 18.1 Anwendung: Eigenschaften von Gradienten

**Satz 3.** Sei  $f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$ ,  $D$  offen,  $f$  differenzierbar in  $x \in D$ . Dann existiert Richtungsableitung  $D_z f(x) \forall z \in \mathbb{K}^n$  und

$$D_z f(x) = f'(x) \cdot z \in \mathbb{K}^{n \times 1}. \quad (4)$$

Hinweis: Richtungsableitung ist linear in  $z$ .

**Beweis.**  $f$  ist differenzierbar in  $x \implies f(y) = f(x) + f'(x)(y - x) + o(|y - x|), y \rightarrow x$   
 $y = x + tz \implies f(x + tz) = f(x) + t \cdot f'(x) \cdot z + o(t), t \rightarrow 0 \xrightarrow{(1)} \text{Behauptung.} \quad \blacksquare$

**Beispiel 4.** Betrachte  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  mit  $f(x) = |x|^2 \forall x$ ,

$$(a) \quad (2) \text{ liefert } \varphi(t) = |x + tz|^2 = \sum_{i=1}^n (x_i + tz_i)^2 = \sum_{i=1}^n x_i^2 + 2tx_i z_i + t^2 z_i^2 \implies \varphi'(t) = \sum_{i=1}^n 2x_i z_i + 2tz_i^2 \xrightarrow{(2)} \varphi'(0) = 2 \sum_{i=1}^n x_i z_i = 2\langle x, z \rangle = D_z f(x) \forall x, z \in \mathbb{R}^n.$$

$$(b) \quad \text{Beispiel 17.5 liefert } f'(x) = 2x \forall x \in \mathbb{R}^n \xrightarrow{(4)} D_z f(x) = 2xz = 2\langle x, z \rangle \forall x, z \in \mathbb{R}^n.$$

Folglich gilt Für  $|z| = 1$  und  $x \in \mathbb{R}^n$  fest:

- $D_z f(x) = 0 \iff x \perp z$ ,
- $D_z f(x)$  ist maximal ( $x$  fest)  $\iff z = \frac{x}{|x|}$ .

### 18.1 Anwendung: Eigenschaften von Gradienten

Sei  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $D$  offen,  $f$  differenzierbar in  $x \in D$ .  $N_c := \{x \in D \mid f(x) = c\}$  heißt *Niveaumenge* von  $f$ . Sei  $\gamma : (-\delta, \delta) \rightarrow N_c$  ( $\delta > 0$ ) Kurve mit  $\gamma(0) = x$ ,  $\gamma$  ist differenzierbar in 0. Ein  $z \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$  mit  $z = \gamma'(0)$  für eine derartige Kurve  $\gamma$  heißt *Tangentenvektor* an  $N_c$  in  $x$ . Offenbar  $\varphi(t) := f(\gamma(t)) = c \xrightarrow[\text{-regel}]{\text{Ketten-}} \varphi'(0) = f'(\gamma(0)) \cdot \gamma'(0) = 0$

$$\implies D_{\gamma'(0)} f(x) = \langle f'(x), \gamma'(0) \rangle = 0. \quad (5)$$

**Satz 5 (Eigenschaften des Gradienten).** Sei  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $D$  offen,  $f$  differenzierbar in  $x \in D$ . Dann:

- (1) Gradient  $f'(x)^T$  steht senkrecht auf Niveaumenge  $N_{f(x)}$ , d.h.  $\langle f'(x), z \rangle = 0$  für alle Tangentenvektoren  $z$  an  $N_{f(x)}$  in  $x$ ,
- (2) Richtungsableitung  $D_z f(x) = 0$  für alle Tangentenvektoren  $z$  an  $N_{f(x)}$  in  $x$ ,
- (3) Gradient  $f'(x)^T$  zeigt in Richtung des "steilsten Anstiegs" von  $f$  in  $x$  und  $|f'(x)|$  ist "steilster Anstieg", d.h. falls  $f'(x) \neq 0$  gilt für Richtung  $\tilde{z} := \frac{f'(x)^T}{|f'(x)|}$ :

$$D_{\tilde{z}} f(x) = \max\{D_z f(x) \in \mathbb{R} \mid z \in \mathbb{R}^n \text{ mit } |z| = 1\} = |f'(x)|.$$

Beachte: Euklidische Norm ist hier wichtig!

**Beweis.** (1), (2) folgen direkt aus (5) und (4). Zu (3): Für  $|x| = 1$  gilt  $D_z f(x) \xrightarrow{(4)} \langle f'(x), z \rangle = |f'(x)| \langle \tilde{z}, z \rangle \xrightarrow[\text{Ugl.}]{\text{C.-Schw.}} |f'(x)| |\tilde{z}| |z| = |f'(x)| = \frac{\langle f'(x), f'(x) \rangle}{|f'(x)|} = \langle f'(x), \tilde{z} \rangle \xrightarrow{(4)} D_{\tilde{z}} f(x) \implies \text{Behauptung.} \quad \blacksquare$

## 18.1 Anwendung: Eigenschaften von Gradienten

Feststellung: Für  $f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$  ist lineare Abbildung  $f'(x) : \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$  durch Kenntnis von  $n$  linear unabhängigen Vektoren bestimmt  $\stackrel{(4)}{\implies} f'(x)$  ist eindeutig bestimmt durch Kenntnis von  $D_{e_j}f(x) = f'(x) \cdot e_j$  ( $\in \mathbb{K}^{m \times 1}$ ) für  $j = 1, \dots, n$ . Sei  $f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m, D$  offen,  $x \in D$  (nicht notwendig differenzierbar in  $x$ ). Falls Richtungsabbildung  $D_{e_j}f(x)$  existiert heißt  $f$  *partiell differenzierbar bzgl.  $x_j$  im Punkt  $x$*  und  $D_{e_j}f(x)$  heißt *partielle Ableitung von  $f$  bzgl.  $x_j$  in  $x$* . Bezeichnung:  $\frac{\partial}{\partial x_j}f(x) = \frac{\partial f}{\partial x_j}(x), D_jf(x), f_{x_j}(x)$ . Wegen  $f(x) + te_j = f(x_1, \dots, x_{j-1}, x_j + t, x_{j+1}, \dots, x_n)$  liefert Satz 1:

**Folgerung 6.** Sei  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{K}^m, D$  offen. Dann:  $f$  ist partiell differenzierbar bzgl.  $x_j$  in  $x$  mit Ableitung  $\frac{\partial}{\partial x_j}f(x)$

$$\iff \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_1, \dots, x_{j-1}, x_j + t, x_{j+1}, \dots, x_n) - f(x_1, \dots, x_j, \dots, x_n)}{t} \quad (\in \mathbb{K}^{m \times 1}) \quad (6)$$

existiert und  $\frac{\partial}{\partial x_j}f(x) = a$ .

**Bemerkung 7.** Zur Berechnung von  $\frac{\partial}{\partial x_j}f(x)$  differenziert man skalare Funktion  $x_j \rightarrow f(x_1, \dots, x_j, \dots, x_n)$  (d.h. alle  $x_k$  mit  $k \neq j$  werden als feste Parameter angesehen).

**Beispiel 8.** Sei  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}, f(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 \sin x_2 + e^{x_3 - x_1} \implies \frac{\partial}{\partial x_1}f(x) = 2x_1 \sin x_2 - e^{x_3 - x_1}, \frac{\partial}{\partial x_2}f(x) = x_1^2 \cos x_2, \frac{\partial}{\partial x_3}f(x) = e^{x_3 - x_1}$ .

**Folgerung 9.** Sei  $f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m, D$  offen,  $f$  differenzierbar in  $x \in D$

$$\implies D_zf(x) = \sum_{j=1}^n z_j \frac{\partial}{\partial x_j}f(x) \quad \forall z = (z_1, \dots, z_n) \in \mathbb{R}^n. \quad (7)$$

**Beweis.** (4)

$$D_zf(x) = f'(x) \cdot z = f'(x) \cdot \sum_{j=1}^n z_j e_j = \sum_{j=1}^n z_j (f'(x) e_j) = \sum_{j=1}^n z_j \frac{\partial}{\partial x_j}f(x). \quad \blacksquare$$

liefert

**Beispiel 10.** Sei  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  mit  $f(x) = |x|^2 = \sum_{j=1}^n x_j^2$ .  $f$  ist differenzierbar nach Beispiel 4  $\implies \frac{\partial}{\partial x_j}f(x) = 2x_j$  für  $j=1, \dots, n \stackrel{(7)}{\implies} D_zf(x) = \sum_{j=1}^n 2x_j z_j = 2\langle x, z \rangle$  (vgl. Beispiel 4).

**Theorem 11 (Vollständige Reduktion).** Sei  $f = (f_1, \dots, f_m) : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m, D$  offen,  $f$  differenzierbar in  $x \in D$ . Dann

$$f'(x) \stackrel{(a)}{=} \begin{pmatrix} f'_1(x) \\ \vdots \\ f'_m(x) \end{pmatrix} \stackrel{(b)}{=} \left( \frac{\partial f(x)}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial f(x)}{\partial x_m} \right) \stackrel{(c)}{=} \underbrace{\begin{pmatrix} \frac{\partial f_1(x)}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial f_1(x)}{\partial x_n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial f_m(x)}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial f_m(x)}{\partial x_n} \end{pmatrix}}_{\text{Jacobi-Matrix}} \in \mathbb{K}^{m \times n}. \quad (8)$$

## 18.2 $\mathbb{R}$ -differenzierbar und $\mathbb{C}$ -differenzierbar

**Bemerkung 12.** Falls  $f$  differenzierbar in  $x$  ist, dann reduziert Theorem 11 Berechnung von  $f'(x)$  auf Ableitungen skalarer Funktionen  $\tilde{f} : \tilde{D} \subset \mathbb{K} \rightarrow \mathbb{K}$ .

**Beweis.** (von Theorem 11) Zu (a): Folgt nach Satz 17.22. Zu (b): Benutze  $f'(x) \cdot z = D_z f(x)$  und Folgerung 9. Zu (c): Entweder  $\frac{\partial f(x)}{\partial x_j} = \left( \frac{\partial f_1(x)}{\partial x_j}, \dots, \frac{\partial f_m(x)}{\partial x_j} \right)^T$  analog zu (a), oder  $f'_j(x) = \left( \frac{\partial f_j(x)}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial f_j(x)}{\partial x_n} \right)$  analog zu (b). ■

Frage: Gilt Umkehrung von Theorem 11 bzw. Satz 3, d.h. falls alle partielle Ableitungen  $\frac{\partial f(x)}{\partial x_j}$  bzw. alle Richtungsableitungen  $D_z f(x)$  existieren, ist dann  $f$  differenzierbar in  $x$ ? NEIN!

**Beispiel 13.** Betrachte Funktion  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  mit

$$f(x_1, x_2) = \begin{cases} \frac{x_2^2}{x_1} & \text{falls } x_1 \neq 0, \\ 0 & \text{falls } x_1 = 0. \end{cases}$$

Berechne Richtungsableitung in  $x = 0$  mittels (3).  $D_z f(0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(0+tz) - f(0)}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(tz)}{t}$   
 $\implies D_z f(0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{t^2 z_2^2}{t^2 z_1} = \frac{z_2^2}{z_1} \quad \forall z = (z_1, z_2), z_1 \neq 0$ .  $D_{(0, z_2)} f(0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{0}{t} = 0 \implies$   
 $D_z f(0)$  existiert  $\forall z \in \mathbb{R}^2$ . Aber  $\lim_{n \rightarrow \infty} f\left(\frac{1}{n^2}, \frac{1}{n}\right) = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{\frac{1}{n^2}}{\frac{1}{n^2}} = 1 \neq 0 = f(0) \implies f$   
 ist nicht stetig in  $x = 0 \xrightarrow{\text{Satz 17.2}} f$  ist nicht differenzierbar in  $x = 0$ .

Ausblick: Alle partielle Ableitungen  $\frac{\partial f_j(x)}{\partial x_j}$  sind stetig in  $x \implies f$  ist differenzierbar in  $x$  und (8) gilt!

## 18.2 $\mathbb{R}$ -differenzierbar und $\mathbb{C}$ -differenzierbar

Funktion  $f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$  ist differenzierbar in  $z_0 \in D$  offen g.d.w. eine  $\mathbb{K}$ -lineare Funktion  $A : \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$  die Funktion  $f$  in  $z_0$  "lokal approximiert". Man müsste genauer sagen: Funktion  $f$  ist  $\mathbb{K}$ -differenzierbar in  $z_0$ . Wegen  $\mathbb{R} \subset \mathbb{C}$  kann jeder Vektorraum über  $\mathbb{C}$  als Vektorraum über  $\mathbb{R}$  betrachtet werden (nicht umgekehrt) und jede  $\mathbb{C}$ -lineare Abbildung zwischen  $\mathbb{C}$ -Vektorräumen kann auch als  $\mathbb{R}$ -linear betrachtet werden, d.h. jede  $\mathbb{C}$ -differenzierbare Funktion  $f : D \subset \mathbb{C}^n \rightarrow \mathbb{C}^m$  ist auch  $\mathbb{R}$ -differenzierbar. Umkehrung dieser Aussage gilt i.a. nicht!

**Beispiel 14.** Sei  $f : \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$  mit  $f(z) = \bar{z}$ .

(a) Funktion  $f$  ist additiv und  $f(tz) = t \cdot f(z) \quad \forall t \in \mathbb{R} \implies f$  ist  $\mathbb{R}$ -linear. Wegen  $f(z) = \bar{z} = \overline{z_0 + z - z_0} = f(z_0) + f(z - z_0) + 0$  folgt, dass  $f$   $\mathbb{R}$ -differenzierbar ist in  $z_0 \quad \forall z_0 \in \mathbb{C}$ .

(b) Angenommen  $f$  wäre  $\mathbb{C}$ -differenzierbar in  $z_0 \in \mathbb{C}$ , dann  $f'(z_0) = \lim_{z \rightarrow z_0} \frac{\overline{z_0 + z - z_0}}{z} = \lim_{z \rightarrow z_0} \frac{\bar{z}}{z}$  " $=$ "  $\pm 1 \implies \nexists \implies f$  ist nicht  $\mathbb{C}$ -differenzierbar.

## 18.2 $\mathbb{R}$ -differenzierbar und $\mathbb{C}$ -differenzierbar

Allgemein: Funktion  $f : D \subset X \rightarrow Y, D$  offen,  $(X, Y) = (\mathbb{R}^n, \mathbb{C}^m)$  oder  $(X, Y) = (\mathbb{C}^n, \mathbb{R}^m)$  bzw.  $(X, Y) = (\mathbb{C}^n, \mathbb{C}^m)$  heißt  $\mathbb{R}$ -differenzierbar in  $z_0 \in D$  falls Satz 17.1 mit entsprechender  $\mathbb{R}$ -linearer Abbildung  $A : X \rightarrow Y$  gilt. Beachte: falls  $X$  oder  $Y$  nur Vektorraum über  $\mathbb{R}$  ist, dann ist  $\mathbb{C}$ -differenzierbar nicht erklärt! Spezialfall: Sei  $f : D \subset \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}, D$  offen,  $z_0 \in D$ . Vergleiche  $\mathbb{R}$ -differenzierbar und  $\mathbb{C}$ -differenzierbar: Sei  $f$   $\mathbb{R}$ -differenzierbar in  $z_0$ , d.h.  $\exists \mathbb{R}$ -lineare Abbildung  $A : \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$  mit

$$f(z_0 + z) = f(z_0) + Az + o(|z|), z \rightarrow z_0. \quad (9)$$

Dann ergibt sich:

$$\begin{aligned} \text{für } z = x \in \mathbb{R} : \quad A(1) &= \lim_{\substack{x \rightarrow 0 \\ x \in \mathbb{R}}} \frac{f(z_0+x)-f(z_0)}{x} =: f_x(z_0), \\ \text{für } z = iy, y \in \mathbb{R} : \quad A(i) &= \lim_{\substack{y \rightarrow 0 \\ y \in \mathbb{R}}} \frac{f(z_0+iy)-f(z_0)}{y} =: f_y(z_0). \end{aligned} \quad (10)$$

Nenne  $f_x(z_0), f_y(z_0)$  partielle Ableitung von  $f$  in  $z_0$ . Sei  $f$   $\mathbb{C}$ -differenzierbar in  $z_0$ , d.h.  $f(z_0 + z) = f(z_0) + \underbrace{f'(z_0)}_{\in \mathbb{C}} \cdot z + o(|z|)$

$$\stackrel{(10)}{\implies} f'(z_0) = f_x(z_0) = -if_y(z_0). \quad (11)$$

**Satz 15.** Sei  $f : D \subset \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}, D$  offen,  $z_0 \in D$ . Dann gilt:

$$\begin{aligned} f \text{ ist } \mathbb{C}\text{-differenzierbar in } z_0 &\iff f \text{ ist } \mathbb{R}\text{-differenzierbar in } z_0 \\ &\text{mit } f_x(z_0) = -if_y(z_0). \end{aligned} \quad (12)$$

**Beweis.** " $\implies$ ": Vgl. oben (11). " $\impliedby$ ": Mit  $z = x + iy$  liefert die Gleichung (9):  $f(z_0 + z) = f(z_0) + A(x + iy) + o(|z|) = f(z_0) + xA(1) + yA(i) + o(|z|) = f(z_0) + f_x(z_0)x + f_y(z_0)y + o(|z|) \stackrel{(12)}{=} f(z_0) + f_x(z_0)(x + iy) + o(|z|) = f(z_0) + \underbrace{f_x(z_0)z}_{=: f'(z_0) \in \mathbb{C} \text{ als } \mathbb{C}\text{-Ableitung}} + o(|z|).$  ■

Identifiziere  $f : D \subset \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$  mit  $f' : \tilde{D} \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  gemäß  $z = x + iy \cong (x, y)^T, f(z) = u(x, y) + iv(x, y) \cong (u(x, y), v(x, y))^T = \tilde{f}(x, y)$ . Lineare Algebra liefert:  $A : \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$  ist  $\mathbb{C}$ -linear  $\iff \exists w \in \mathbb{C} : A \cdot z = w \cdot z \forall z \in \mathbb{C}$ .  $\tilde{A} : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  ist  $\mathbb{R}$ -linear

$$\iff \tilde{A} = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{2 \times 2} \text{ (bzgl. Standardbasis).}$$

**Lemma 16.** Sei  $A : \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$   $\mathbb{R}$ -linear. Dann gilt:  $A$  ist  $\mathbb{C}$ -linear, d.h.  $\exists w = \alpha + \beta i : Az = w \cdot z \forall z \in \mathbb{C}$

$$\iff \exists \alpha, \beta \in \mathbb{R} : A(x + iy) \cong \begin{pmatrix} \alpha & -\beta \\ \beta & \alpha \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \quad \forall x, y \in \mathbb{R}.$$

**Beweis.** Selbststudium. ■

### 18.3 Cauchy-Riemannsche Differentialgleichungen

Siehe (13). Somit entspricht  $\mathbb{C}$ -lineare Abbildung  $A : \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$  speziellen  $\mathbb{R}$ -linearen Abbildung  $\mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ . Falls  $f$   $\mathbb{R}$ -differenzierbar in  $z_0$  ist, liefert (10):  $f_x(z_0) = u_x(x_0, y_0) + iv_x(x_0, y_0)$ ,  $f_y(z_0) = u_y(x_0, y_0) + iv_y(x_0, y_0)$ . Folglich gilt:

$$(12) \iff \begin{aligned} u_x(x_0, y_0) &= v_y(x_0, y_0), \\ u_y(x_0, y_0) &= -v_x(x_0, y_0). \end{aligned} \quad (13)$$

Somit entspricht  $\mathbb{C}$ -lineare Abbildung  $z \mapsto f'(z_0) \cdot z$  einer  $\mathbb{R}$ -linearen Abbildung

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} u_x & u_y \\ -u_y & u_x \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}.$$

Hinweis:  $\mathbb{C}$ -differenzierbare Funktionen werden in Funktionentheorie untersucht. Es gilt z.B.:  $f$  ist  $\mathbb{C}$ -differenzierbar auf offener Menge  $D \implies$  Ableitung  $f' : D \rightarrow \mathbb{C}$  ist auch  $\mathbb{C}$ -differenzierbar auf  $D \implies f$  ist beliebig oft differenzierbar auf  $D$ .

## 19 Mittelwertsatz und Anwendungen

Wir sagen  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  *besitzt ein Minimum (Maximum)* auf  $D$  falls eine Minimalstelle (Maximalstelle)  $x_0 \in D$  existiert mit

$$f(x_0) \leq f(x) \quad (f(x_0) \geq f(x)) \quad \forall x \in D \quad (1)$$

Funktion  $f$  hat *lokales Minimum (lokales Maximum)* in  $x_0 \in D$  falls

$$\exists \epsilon > 0 : f(x_0) \leq f(x) \quad (f(x_0) \geq f(x)) \quad \forall x \in B_\epsilon(x_0) \cap D \quad (2)$$

Hat man in (1) oder (2) für  $x \neq x_0$  “<” bzw. “>”, so sagt man *strenges (lokales) Minimum* bzw. *Maximum*. Hinweis:  $f$  hat Minimum auf  $D \overset{\text{vgl. Kapitel 5}}{\iff} \min\{f(x) \mid x \in D\}$  existiert (d.h.  $\inf\{f(x) \mid x \in D\}$  wird angenommen). Maximum analog.

**Theorem 1 (notwendige Optimalitätsbedingung).** Sei  $f : D \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $D$  offen,  $f$  differenzierbar in  $x_0 \in D$  und habe lokales Minimum bzw. Maximum in  $x_0$

$$\implies f'(x_0) = 0 \quad (\in \mathbb{R}^{1 \times n}). \quad (3)$$

### Bemerkung 2.

- Theorem 1 ist neben Satz von Weierstraß (Theorem 15.3) wichtigster Satz für Optimalprobleme, denn (3) dient der Bestimmung von “Kandidaten” für Minimal- und Maximalstellen.
- (3) besagt, dass Tangentialebene an Graphen von  $f$  in  $(x_0, f(x_0))$  horizontal ist.

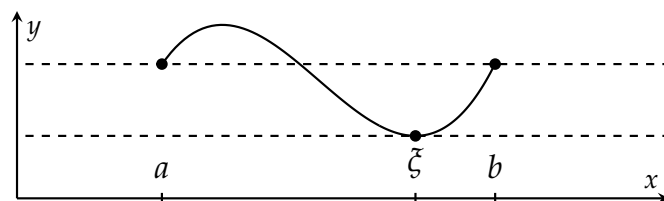
**Beweis.** Für Minimum (Maximum analog). Fixiere beliebiges  $z \in \mathbb{R}^n$ .  $D$  ist offen  $\implies \exists \delta > 0 : x_0 + tz \in D \quad \forall t \in (-\delta, \delta)$ ,  $f$  ist differenzierbar in  $x_0$ , Minimum liegt in  $x_0$

$$\begin{aligned} \implies 0 &\leq f(x_0 + tz) - f(x_0) = tf'(z_0) \cdot z + o(t), t \rightarrow 0 && \Bigg/ \cdot \frac{1}{t} \\ \xRightarrow{t>0} 0 &\leq f'(z_0)z + o(1) \\ \xRightarrow{t \rightarrow 0} 0 &\leq f'(z_0)z \quad \forall z \in \mathbb{R}^n \\ \xRightarrow{\pm z} f'(z_0)z &= 0 \quad \forall z \in \mathbb{R}^n \\ \implies f'(z_0) &= 0. \end{aligned}$$

■

Dies ist einfache, aber wichtige Anwendung!

**Satz 3 (von Rolle).** Sei  $f : [a, b] \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  stetig,  $-\infty < a < b < \infty$ ,  $f$  differenzierbar auf  $(a, b)$  und  $f(a) = f(b)$ . Dann  $\exists \xi \in (a, b) : f'(\xi) = 0$ .



**Beweis.**  $f$  ist stetig,  $[a, b]$  ist kompakt. Dann nach *Theorem 15.3*  $\exists x_1, x_2 \in [a, b] : f(x_1) \leq f(x) \leq f(x_2) \forall x$ . Angenommen  $f(x_1) = f(x_2) = f(a) \implies f$  ist konstant  $\implies f'(\xi) = 0 \forall \xi \in (a, b)$ . Anderenfalls sei  $f(x_1) < f(a) \implies \xi := x_1 \in (a, b) \xrightarrow{\text{Theorem 1}} f'(\xi) = 0$ . Analog für  $f(x_2) > f(a)$ . ■

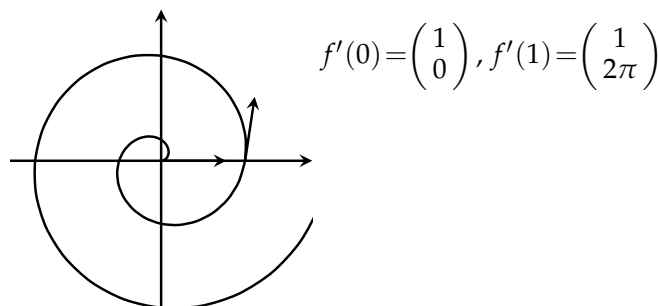
Setze für  $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{K}^n$ :

- $[\mathbf{x}, \mathbf{y}] := \{\mathbf{x} + t(\mathbf{y} - \mathbf{x}) \in \mathbb{K}^n \mid t \in [0, 1]\}$  ist *abgeschlossenes Segment* (*abgeschlossene Verbindungsstrecke*),
- $(\mathbf{x}, \mathbf{y}) := \{\mathbf{x} + t(\mathbf{y} - \mathbf{x}) \in \mathbb{K}^n \mid t \in (0, 1)\}$  ist *offenes Segment* (*offene Verbindungsstrecke*).

Folgender Satz ist einer der wichtigsten der Differentialrechnung.

**Theorem 4 (Mittelwertsatz).** Sei  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}, D$  offen,  $f$  differenzierbar auf  $D$  und seien  $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in D$  mit  $[\mathbf{x}, \mathbf{y}] \subset D$ . Dann

$$\exists \xi \in (\mathbf{x}, \mathbf{y}) : f(\mathbf{y}) - f(\mathbf{x}) = f'(\xi)(\mathbf{y} - \mathbf{x}). \quad (4)$$



**Bemerkung 5.**

- Für  $n = 1$  schreibt man (4) auch als  $f'(\xi) = \frac{f(y) - f(x)}{y - x}$  falls  $x \neq y$ .
- Mittelwertsatz gilt nicht mit  $\mathbb{C}$  und nur für  $m = 1$ .
- Theorem 4 gilt bereits für  $D \subset \mathbb{R}^n$  beliebig,  $f$  stetig auf  $[x, y] \subset D$ ,  $f$  differenzierbar auf  $(x, y) \subset \text{int } D$ .

**Beweis.** Setze  $\varphi(t) = f(x + t(y - x)) - (f(y) - f(x))t \forall t \in [0, 1] \xrightarrow[\text{diff.-bar}]{f \text{ ist}} \varphi : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$  ist stetig,  $\varphi(0) = \varphi(1) = f(x)$ ,  $\varphi$  ist differenzierbar auf  $(0, 1)$  mit

$$\varphi'(t) = f'(x + t(y - x)) \cdot (y - x) - (f(y) - f(x)) \quad (5)$$



## 19. Mittelwertsatz und Anwendungen

$\xrightarrow{\text{Satz 3}} \exists \tau \in (0, 1) : \varphi'(\tau) = 0 \xrightarrow{(5)} f(y) - f(x) = \underbrace{f'(x + \tau(y - x))}_{=: \xi \in (x, y)} \cdot (y - x) \implies$   
Behauptung. ■

**Satz 6 (verallgemeinerter Mittelwertsatz in  $\mathbb{R}$ ).** Seien  $f, g : [x, y] \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  stetig und differenzierbar auf  $(x, y)$  mit  $x, y \in \mathbb{R}, x < y$ .

$$\implies \exists \xi \in (x, y) : (f(y) - f(x)) \cdot g'(\xi) = (g(y) - g(x)) \cdot f'(\xi).$$

**Beweis.** Sei  $h(t) := (f(y) - f(x)) \cdot g'(t) - (g(y) - g(x)) f'(t) \forall t \in [x, y] \implies h : [x, y] \rightarrow \mathbb{R}$  ist stetig, differenzierbar auf  $(x, y), h(x) = h(y) \xrightarrow{\text{Satz 3}} \exists \xi \in (x, y) : 0 = h'(\xi) = (f(y) - f(x)) \cdot g'(\xi) - (g(y) - g(x)) f'(\xi) \implies$  Behauptung. ■

Frage: Mittelwertsatz gilt für  $m = 1$ , was ist bei  $m > 1$ ?

**Folgerung 7.** Sei  $f = (f_1, \dots, f_m) : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m, D$  offen,  $f$  differenzierbar auf  $D$  und  $[\mathbf{x}, \mathbf{y}] \subset D$ , dann

$$\exists \xi_1, \dots, \xi_m \in (\mathbf{x}, \mathbf{y}) : f(\mathbf{y}) - f(\mathbf{x}) = \begin{pmatrix} f'_1(\xi_1) \\ \vdots \\ f'_m(\xi_m) \end{pmatrix} \cdot (\mathbf{y} - \mathbf{x}). \quad (6)$$

**Beweis.** Gleichung in (6) ist äquivalent zu  $m$  skalaren Gleichungen  $f_j(y) - f_j(x) = f'_j(\xi_j)(y - x)$  mit  $j = 1, \dots, m$  und diese folgen direkt aus *Theorem 4* für  $f_j : D \rightarrow \mathbb{R}$ . ■

Frage: Ist in (6) auch  $\xi_1 = \dots = \xi_m$  möglich? I.a. nicht!

**Beispiel 8.** Sei  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$  mit  $f(x) = (\cos x, \sin x)^T \forall x \in \mathbb{R}$ . Angenommen  $\exists \xi \in (0, 2\pi) : f(2\pi) - f(0) = f'(\xi)(2\pi - 0) \implies 0 = f'(\xi) = (-\sin \xi, \cos \xi)^T$ , d.h.  $\sin \xi = \cos \xi = 0 \implies \nexists$ , d.h.  $\xi_1 = \xi_2$  in (6) ist nicht möglich.

Ausweg: Für  $m > 1$  gilt statt (4) Abschätzung (7), die meist ausreicht und ebenso wichtig ist, wie der *Mittelwertsatz*.

**Theorem 9 (Schränkensatz).** Sei  $f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m, D$  offen,  $f$  differenzierbar auf  $D$ , seien  $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in D, [\mathbf{x}, \mathbf{y}] \subset D$

$$\exists \xi \in (\mathbf{x}, \mathbf{y}) : |f(\mathbf{y}) - f(\mathbf{x})| \leq |f'(\xi)(\mathbf{y} - \mathbf{x})| \leq \|f'(\xi)\| \cdot |\mathbf{y} - \mathbf{x}|. \quad (7)$$

Beachte: *Theorem 9* gilt auch für  $\mathbb{K} = \mathbb{C}$ !

**Beweis.** Sei  $f(x) \neq f(y)$ . Setze  $r := \frac{f(y) - f(x)}{|f(y) - f(x)|} \in \mathbb{K}^m$ , offenbar  $|r| = 1$ . Betrachte  $\varphi : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$  mit  $\varphi(t) := \Re \langle f(x + t(y - x)), r \rangle$ . (*Wiederholung:*  $\langle u, v \rangle = \sum_{i=1}^n \overline{u_i} v_i$ .) Da  $f$  differenzierbar ist, gilt  $\langle f(x + s(y - x)), r \rangle = \langle f(x + t(y - x)), r \rangle + \langle f'(x + t(y - x))(s - t)(y - x), r \rangle + o(|s - t||y - x|), s \rightarrow t \implies \varphi$  ist differenzierbar auf  $(0, 1)$

## 19. Mittelwertsatz und Anwendungen

mit  $\varphi'(t) = \Re\langle f'(x + t(y - x))(y - x), r \rangle \quad \forall t \in (0, 1)$ . *Theorem 4* liefert  $\exists \tau \in (0, 1) :$   
 $\varphi(1) - \varphi(0) = \varphi'(\tau)(1 - 0) \xrightarrow{\xi = x + \tau(y - x)} |f(y) - f(x)| = \Re\langle f(y) - f(x), r \rangle = \varphi(1) - \varphi(0) =$   
 $\Re\langle f'(\xi)(y - x), r \rangle \leq |\langle f'(\xi)(y - x), r \rangle| \underset{\text{C.-Schw.}}{\leq} |f'(\xi)(y - x)| \cdot |r| \leq \|f'(\xi)\| \|y - x\|. \quad \blacksquare$   
 $\underset{\text{Ugl.}}$

Wiederholung: Menge  $M \subset \mathbb{K}^n$  heißt konvex, falls  $[x, y] \subset M \quad \forall x, y \in M$ .

**Satz 10 (Lipschitz-Stetig).** Sei  $f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$ ,  $D$  offen,  $f$  stetig differenzierbar auf  $D$ , sei  $M \subset D$  kompakt und konvex  $\implies |f(\mathbf{y}) - f(\mathbf{x})| < L|\mathbf{y} - \mathbf{x}| \quad \forall \mathbf{x}, \mathbf{y} \in M$  mit

$$L := \max_{\xi \in M} \|f'(\xi)\| < +\infty. \quad (8)$$

D.h.  $f$  ist Lipschitz-stetig auf  $M$  mit Lipschitz-konstante  $L$ .

**Bemerkung 11.** Wegen  $\|f'(\xi)\| \leq |f'(\xi)|$  (vgl. Kapitel 16) kann man in (7) und (8) auch  $|f'(\xi)|$  benutzen.

**Beweis.** (zu Satz 10) Sei  $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in M \xrightarrow[M \text{ ist kompakt}]{M \text{ ist konvex}} [\mathbf{x}, \mathbf{y}] \subset M$ .  $f' : M \rightarrow L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^m)$  ist stetig,  $M$  ist kompakt  $\xrightarrow{\text{Theorem 15.3}} \|f'(\xi)\|$  besitzt Maximum auf  $M$  und Behauptung folgt aus *Theorem 9*.  $\blacksquare$

Bekanntlich:  $f(x)$  ist konstant  $\forall x \implies f'(x) = 0$ . Gilt die Umkehrung dieser Aussage?

**Satz 12.** Sei  $f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$ ,  $D$  offen und zusammenhängend.  $f$  ist differenzierbar auf  $D$  mit  $f'(x) = 0 \quad \forall x \in D \implies f(x)$  ist konstant  $\forall x \in D$ .

**Beweis.**  $D$  ist offen, zusammenhängend,  $\mathbb{K}^n$  ist normierter Raum  $\xrightarrow{\text{Satz 15.8}} D$  ist bogenzusammenhängend. Wähle  $x, y \in D$ , dann  $\exists \varphi : [0, 1] \rightarrow D$  stetig,  $\varphi(0) = x$ ,  $\varphi(1) = y$ .  $D$  ist offen  $\implies \forall t \in [0, 1]$  existiert  $r(t) > 0 : B_{r(t)}(\varphi(t)) \subset D$ . Nach *Satz 15.1* ist  $\{B_{r(t)}(\varphi(t)) \mid t \in [0, 1]\}$  offene Überdeckung von  $\varphi([0, 1]) \implies$  es existiert eine endliche Überdeckung, d.h.  $\exists t_1, \dots, t_n \in (0, 1)$  mit  $\varphi([0, 1]) \subset \bigcup_{i=1}^n B_{r(t_i)}(\varphi(t_i))$ . Falls wir noch zeigen, dass  $f$  konstant auf jeder Kugel  $B_r(z) \subset D$  ist, dann wäre  $f(x) = f(y)$  und so folgt die Behauptung, weil  $x, y$  beliebig sind. Sei  $B_r(z) \subset D$  und  $x, y \in B_r(z) \xrightarrow[\text{Voraus.}]{\text{Theorem 9}}$

$$|f(y) - f(x)| \leq \underbrace{\|f'(\xi)\|}_{=0} \|y - x\| = 0 \implies f(x) = f(y) \xrightarrow[\text{beliebig}]{x, y \text{ sind}} f \text{ ist konstant auf } B_r(z). \quad \blacksquare$$

**Beispiel 13.** Sei  $f : D = (0, 1) \cup (2, 3) \rightarrow \mathbb{R}$  differenzierbar. Sei  $f'(x) = 0$  auf  $D \xrightarrow{\text{Satz 12}} f$  ist konstant auf  $(0, 1)$  und  $(2, 3)$ . Aber auf jedem Intervall kann die Konstante anderes sein!

Zurück zu Frage nach dem *Theorem 18.11*: Gilt die Implikation “alle partielle Ableitungen existieren  $\implies$  die Ableitung existiert”? Nein. Aber:

## 19.1 Anwendung des Mittelwertsatzes in $\mathbb{R}$

**Theorem 14.** Sei  $f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$ ,  $D$  offen,  $x \in D$ . Falls alle partielle Ableitungen  $f_{x_j}(y)$  mit  $j = 1, \dots, n$  für alle  $y \in B_r(x) \subset D$  für ein  $r > 0$  existieren und falls  $y \rightarrow f_{x_j}(y)$  stetig in  $x$  ist für  $j = 1, \dots, n$ , dann ist  $f$  differenzierbar in  $x$  mit  $f'(x) = (f_{x_1}(x), \dots, f_{x_n}(x)) \in \mathbb{K}^{m \times n}$ .

**Beweis.** Fixiere  $y = (y_1, \dots, y_n) \in B_r(0)$ . Betrachte Eckpunkte eines Quaders in  $D$ :  $a_0 := x, a_k := a_{k-1} + y_k e_k$  für  $k = 1, \dots, n \implies a_n = x + y$ . Offenbar ist  $\varphi_k(t) := f(a_{k-1} + t e_k y_k) - f(a_{k-1}) - t f_{x_k}(a_{k-1}) y_k$  stetig auf  $[0, 1]$  und differenzierbar auf  $(0, 1)$  mit  $\varphi'_k(t) = f_{x_k}(a_{k-1} + t e_k y_k) y_k - f_{x_k}(a_{k-1}) y_k \xrightarrow{\text{Theorem 9}} |\varphi_k(1) - \varphi_k(0)| = |f(a_k) - f(a_{k-1}) - f_{x_k}(a_{k-1}) y_k| \leq \sup_{t \in (0,1)} |\varphi'_k(t)|$  für  $k = 1, \dots, n$ . Es gilt mit  $A := (f_{x_1}(x), \dots, f_{x_n}(x))$ :

$$\begin{aligned} |f(x+y) - f(x) - Ay| &= \left| \sum_{k=1}^n f(a_k) - f(a_{k-1}) - f_{x_k}(x) y_k \right| \\ &\stackrel{\Delta \text{ Ugl.}}{\leq} \sum_{k=1}^n |f(a_k) - f(a_{k-1}) - f_{x_k}(x) y_k| \\ &\stackrel{\Delta \text{ Ugl.}}{\stackrel{\text{Def. } \varphi_k}{\leq}} \sum_{k=1}^n |\varphi_k(1) - \varphi_k(0)| + |f_{x_k}(a_{k-1}) y_k - f_{x_k}(x) y_k| \\ &\leq |y| \sum_{k=1}^n \sup_{t \in (0,1)} |f_{x_k}(a_{k-1} + t e_k y_k) - f_{x_k}(a_{k-1})| + |f_{x_k}(a_{k-1}) - f_{x_k}(x)| \\ &\stackrel{\Delta \text{ Ugl.}}{\leq} |y| \underbrace{\sum_{k=1}^n \sup_{t \in (0,1)} |f_{x_k}(a_{k-1} + t e_k y_k) - f_{x_k}(x)| + 2 |f_{x_k}(a_{k-1}) - f_{x_k}(x)|}_{=: \varrho(y) \xrightarrow{y \rightarrow 0} 0 \text{ da partielle Ableitungen } f_{x_k} \text{ stetig in } x \text{ sind}} \end{aligned}$$

$\implies f(x+y) = f(x) + Ay + R(y)$  mit  $\frac{|R(y)|}{|y|} \leq \varrho(y) \xrightarrow{y \rightarrow 0} 0$ , d.h.  $R(y) = o(|y|)$ ,  $y \rightarrow 0$   
 $\stackrel{\text{Satz 17.1}}{\implies} f$  ist differenzierbar in  $x$  mit  $f'(x) = A$ . ■

## 19.1 Anwendung des Mittelwertsatzes in $\mathbb{R}$

**Satz 15 (Monotonie).** Sei  $f : (a, b) \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  differenzierbar, dann gilt:

- (1)  $f'(x) \geq 0$  (bzw.  $\leq 0$ )  $\forall x \in (a, b) \iff f$  ist monoton wachsend (bzw. fallend) auf  $(a, b)$ .
- (2)  $f'(x) > 0$  (bzw.  $< 0$ )  $\forall x \in (a, b) \implies f$  ist streng monoton wachsend (bzw. fallend) auf  $(a, b)$ .
- (3)  $f'(x) = 0 \forall x \in (a, b) \iff f$  ist konstant auf  $(a, b)$ .

**Bemerkung 16.** In (2) gilt die Rückrichtung nicht (betrachte  $f(x) = x^3$ )!

### 19.1 Anwendung des Mittelwertsatzes in $\mathbb{R}$

**Beweis.** (jeweils für wachsend, fallend analog) Sei  $x, y \in (a, b)$  mit  $x < y$ .

“ $\implies$ ”: In (1), (2), (3) nach *Theorem 4*  $\exists \xi \in (a, b) : f(y) - f(x) = f'(\xi)(y - x) \underset{(\Rightarrow)}{>} 0$ .

Behauptung folgt, da  $x, y$  beliebig sind.

“ $\impliedby$ ”: In (1), (3):  $0 \underset{(\Rightarrow)}{\leq} \frac{f(y)-f(x)}{y-x} \xrightarrow{y \rightarrow x} f'(x) \implies$  Behauptung.

■

**Satz 17 (Zwischenwertsatz für Ableitungen).** Sei  $f : (a, b) \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  differenzierbar,  $a < x_1 < x_2 < b$ . Dann:  $f'(x_1) < \gamma < f'(x_2) \implies \exists \tilde{x} \in (x_1, x_2) : f'(\tilde{x}) = \gamma$  (analog  $f'(x_2) < \gamma < f'(x_1)$ ).

**Beweis.** Funktion  $g : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$  mit  $g(x) := f(x) - \gamma x$  ist differenzierbar auf  $(a, b)$ . Nach *Satz von Weierstraß*  $\exists \tilde{x} \in [x_1, x_2]$  mit  $g(\tilde{x}) \leq g(x) \forall x \in [x_1, x_2]$ . Angenommen  $\tilde{x} = x_1 \implies 0 \leq \frac{g(x)-g(x_1)}{x-x_1} \xrightarrow{x \rightarrow x_1} g'(x_1) = f'(x_1) - \gamma \underset{\text{Vorraus.}}{<} 0 \implies \nmid \implies x_1 < \tilde{x}$ , analog  $\tilde{x} < x_2 \xrightarrow{\text{Theorem 1}} 0 = g'(\tilde{x}) = f'(\tilde{x}) - \gamma \implies$  Behauptung.

■

Betrachte nun “unbestimmte” Grenzwerte  $\lim_{y \rightarrow x} \frac{f(y)}{g(y)}$  der Form “ $\frac{\infty}{\infty}$ ”, “ $\frac{0}{0}$ ” (z.B.  $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{x^2}{x}$ ,  $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin x}{x}$ ).

**Satz 18 (Regel von de l’Hospital).** Seien  $f, g : (a, b) \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  differenzierbar,  $g'(x) \neq 0 \forall x \in (a, b)$  und entweder

- (1)  $\lim_{x \downarrow a} f(x) = 0, \lim_{x \uparrow a} g(x) = 0$  oder
- (2)  $\lim_{x \downarrow a} f(x) = \infty, \lim_{x \uparrow a} g(x) = \infty$ .

Dann existiert  $\lim_{x \downarrow a} \frac{f'(x)}{g'(x)} \in \mathbb{R} \cup \{\pm\infty\} \implies \lim_{x \downarrow a} \frac{f(x)}{g(x)} \in \mathbb{R} \cup \{\pm\infty\}$  existiert und

$$\lim_{x \downarrow a} \frac{f(x)}{g(x)} = \lim_{x \downarrow a} \frac{f'(x)}{g'(x)}. \quad (9)$$

Analoge Aussage gilt für  $x \uparrow b$  für  $x \rightarrow +\infty, x \rightarrow -\infty$ .

**Bemerkung 19.** (1) Vgl. Analogie zu Satz von Stolz für Folgen (Satz 9.34).

- (2) Satz kann auch auf Grenzwerte der Form “ $0 \cdot \infty$ ”, “ $1^\infty$ ”, “ $0^0$ ”, “ $\infty^0$ ”, “ $\infty - \infty$ ” angewendet werden, falls man folgende Identitäten verwendet:  $\alpha \cdot \beta = \frac{\alpha}{\frac{1}{\beta}}, \alpha^\beta =$

$$e^{\beta \cdot \ln \alpha}, \alpha - \beta = \alpha \left(1 - \frac{\beta}{\alpha}\right).$$

### 19.1 Anwendung des Mittelwertsatzes in $\mathbb{R}$

**Beweis.** Zu (1): Mit  $f(a) := 0, g(a) := 0$  sind  $f, g$  stetig auf  $[a, b) \xrightarrow{\text{Satz 6}} \forall x \in (a, b) \exists \xi = \xi(x) \in (a, x) : \frac{f(x)}{g(x)} = \frac{f'(\xi)}{g'(\xi)}$ . Wegen  $\xi(x) \rightarrow a$  für  $x \rightarrow a$  folgt die Behauptung. Zu (2): Sei  $\lim_{x \downarrow a} \frac{f'(x)}{g'(x)} =: \gamma \in \mathbb{R} (\gamma = \pm\infty \text{ ähnlich}), \text{ o.B.d.A. } f(x) \neq 0, g(x) \neq 0 \text{ auf } (a, b)$ . Sei  $\epsilon > 0$  fest  $\implies \exists \delta > 0 : \left| \frac{f'(\xi)}{g'(\xi)} - \gamma \right| < \epsilon \forall \xi \in (a, a + \delta) \implies \left| \frac{f(y)-f(x)}{g(y)-g(x)} - \gamma \right| \stackrel{\text{Satz 6}}{\leq} \epsilon \exists \xi \in (a, a + \delta)$

$\left| \frac{f(y)-f(x)}{g(y)-g(x)} - \frac{f'(\xi)}{g'(\xi)} \right| + \left| \frac{f'(\xi)}{g'(\xi)} - \gamma \right| < \epsilon \forall x, y \in (a, a + \delta)$  Fixiere  $y \in (a, a + \delta)$ , dann  $g(x) \neq g(y), f(x) \neq f(y) \forall x \in (a, a + \delta_1)$  für ein  $0 < \delta_1 < \delta$  und  $\frac{f(x)}{g(x)} = \frac{f(y)-f(x)}{g(y)-g(x)}$ .

$\frac{(1-\frac{g(y)}{g(x)})}{(1-\frac{f(y)}{f(x)})} \xrightarrow{x \downarrow a} 1 \implies \exists \delta_2 > 0 : \delta_2 < \delta_1 \text{ und } \left| \frac{f(x)}{g(x)} - \frac{f(y)-f(x)}{g(y)-g(x)} \right| < \epsilon \forall x \in (a, a + \delta_2)$

$\implies \left| \frac{f(x)}{g(x)} - \gamma \right| \leq \left| \frac{f(x)}{g(x)} - \frac{f(y)-f(x)}{g(y)-g(x)} \right| + \left| \frac{f(y)-f(x)}{g(y)-g(x)} - \gamma \right| < 2\epsilon \forall x \in (a, a + \delta_2) \xrightarrow[\text{beliebig}]{\epsilon > 0 \text{ ist}}$

Behauptung. Andere Fälle:  $x \uparrow b$  analog,  $x \rightarrow \infty$  wird mittels  $x = \frac{1}{y}$  auf  $y \downarrow 0$  zurückgeführt,  $x \rightarrow -\infty$  analog. ■

**Beispiel 20, 21, 22.** Es ist  $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin x}{x} = 1$ . Denn  $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{(\sin x)'}{x'} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{\cos x}{1} = 1$ . Weiterhin ist  $\lim_{x \rightarrow 0} x \cdot \ln x = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{\ln x}{\frac{1}{x}} = 0$ . Denn  $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{(\ln x)'}{(\frac{1}{x})'} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{\frac{1}{x}}{-\frac{1}{x^2}} = 0$ . Und  $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{2-2\cos x}{x^2} = 1$ . Denn  $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{(2-2\cos x)'}{(x^2)'} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin x}{x} \stackrel{\text{Beispiel 20}}{=} 1$ .

*Beachte:* Satz 18 wird in Wahrheit zweimal angewendet!

**Beispiel 23.**  $\lim_{x \rightarrow \infty} (1 + \frac{y}{x})^x = e^y \forall y \in \mathbb{R}$ . Denn  $(1 + \frac{y}{x})^x = e^{x \ln(1 + \frac{y}{x})} = e^{\frac{\ln(1 + \frac{y}{x})}{\frac{1}{x}}}$  und

$$\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{(\ln(1 + \frac{y}{x}))'}{(\frac{1}{x})'} = \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{\frac{1}{1+\frac{y}{x}} \cdot \frac{-y}{x^2}}{-\frac{1}{x^2}} = \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{y}{1 + \frac{y}{x}} = y.$$

Behauptung folgt, weil  $e^x$  stetige Funktion ist (vgl. Satz 13.9).

## 20 Stammfunktionen

Sei  $f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^{m \times n}$  ( $\sim L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^m)$ ). Frage: Existiert Funktion  $F$  mit  $F' = f$  auf  $D$ ?  $F : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$  heißt *Stammfunktion* oder *unbestimmtes Integral* von  $f$  auf  $D$  falls  $F$  differenzierbar ist und  $F'(x) = f(x) \forall x \in D$ .

**Satz 1.** Sei  $F : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$  Stammfunktion von  $f : D \rightarrow \mathbb{K}^{m \times n}$  und sei  $D \subset \mathbb{K}^n$  Gebiet (offene zusammenhängende Menge). Dann:  $F$  ist Stammfunktion von  $f$  auf  $D \iff \tilde{F} = F + c$  für ein  $c \in \mathbb{K}^m$ . Falls  $f$  eine Stammfunktion besitzt, dann gibt es eine Menge von Stammfunktionen, die auf einem Gebiet bis auf additive Konstante eindeutig bestimmt sind.

Für Stammfunktion von  $f$  schreibt man auch  $\int f dx$  bzw.  $\int f(x) dx$ . Symbol steht für die Menge aller Stammfunktionen, man schreibt auch  $F = \int f dx$ , falls es eine Stammfunktion gleich  $F$  gibt. Weiterhin verwendet man  $\int f dx$  bzw.  $\int f(x) dx$  auch als Bezeichnung für den Funktionswert  $F(x)$  einer Stammfunktion  $F$  von  $f$ . Vorsicht! *Wiederholung:* Intervalle  $I \subset \mathbb{R}$  sind zusammenhängend.

**Beweis.** (von Satz 1)

“ $\Leftarrow$ ”: Offenbar ist  $\tilde{F}$  differenzierbar mit  $\tilde{F}' = F' = f$ .

“ $\Rightarrow$ ”:  $F'(x) - \tilde{F}'(x) = 0 \forall x \in D \xrightarrow{\text{Satz 19.12}} \tilde{F}(x) - F(x) = c$  für ein  $x \in \mathbb{K}^n$ . ■

Seien  $f, g : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^{m \times n}$ ,  $D$  Gebiet,  $x \in \mathbb{K}$ . Dann liefern Satz 1 und Differentiationsregeln:

$$\int (f \pm g) dx = \int f dx \pm \int g dx, \int cf dx = c \int f dx. \quad (1)$$

Falls jeweils rechte Seite existiert, d.h.  $f \rightarrow \int f dx$  ist gewissermaßen linear. *Hinweis:* Aussage bleibt richtig, wenn  $D$  nur offen ist, wir beschränken uns aber meist auf Gebiete. Betrachte zunächst Spezialfall  $n = m = 1$ : Sei  $f : D \subset \mathbb{K} \rightarrow \mathbb{K}$ ,  $D$  offen. Beispiele zur Differentiation liefern folgende Stammfunktionen:

$\mathbb{K} = \mathbb{R}$ bzw. $\mathbb{K} = \mathbb{C}$ :		$\mathbb{K} = \mathbb{R}$ :	
$f(x)$	Stammfunktion $F(x)$	$f(x)$	Stammfunktion $F(x)$
$\sin x$	$-\cos x$	$a^x$	$\frac{a^x}{\ln a}$
$\cos x$	$\sin x$	$x^\alpha$	$\frac{x^{\alpha+1}}{\alpha+1} \quad (x > 0, \alpha \in \mathbb{R} \setminus \{-1\})$
$e^x$	$e^x$	$\frac{1}{x}$	$\ln  x  \quad (x \in \mathbb{R} \setminus \{0\})$
$x^k$	$\frac{x^{k+1}}{k+1} \quad (k \in \mathbb{Z} \setminus \{-1\})$	$\frac{1}{1+x^2}$	$\arctan x$

*Strategie:* Rechenregeln für weitere Stammfunktionen definieren.

**Satz 2 (partielle Integration).** Seien  $f, g : D \subset \mathbb{K} \rightarrow \mathbb{K}$ ,  $D$  Gebiet, mit zugehörigen Stammfunktionen:  $F, G : D \rightarrow \mathbb{K}$ . Falls  $(fG) : D \rightarrow \mathbb{K}$  Stammfunktion besitzt, dann auch  $(Fg) : D \rightarrow \mathbb{K}$  besitzt eine Stammfunktion mit

$$\int Fg dx = F(x)G(x) - \int fG dx. \quad (2)$$

*Interpretation:* Es gibt Stammfunktion  $\widehat{Fg}$  von  $Fg$  und eine Stammfunktion  $\widehat{fG}$  von  $fG$  mit

$$\widehat{Fg}(x) = F(x)G(x) - \widehat{fG}(x). \quad (2')$$

**Bemerkung 3.** (2) kann als Umkehrung der Produktregel betrachtet werden.

**Beweis.** (von Satz 2) Sei  $H : D \rightarrow \mathbb{K}$  Stammfunktion von  $fG \implies \frac{d}{dx}(F(x)G(x) - H(x)) = F'(x)G(x) + F(x)G'(x) - H'(x) = f(x)G(x) + F(x)g(x) - f(x)G(x) = F(x)g(x) \implies$  Behauptung. ■

**Beispiel 4.** Zeige  $\int \ln x \, dx \stackrel{(2)}{=} x \ln x - x$  auf  $\mathbb{R}_{>0}$ . Denn  $\int \ln x \, dx = \int \underbrace{1 \cdot \ln x}_{gF} \, dx = \underbrace{x \ln x}_{GF} - \int \underbrace{x \cdot \frac{1}{x}}_{Gf} \, dx = x \ln x - x$ .

**Beispiel 5.** Bestimme  $\int x^2 e^x \, dx$ . Es ist  $\int \underbrace{x^2 e^x}_{FG} \, dx \stackrel{(2)}{=} \underbrace{x^2 e^x}_{FG} - \int \underbrace{2x e^x}_{fG} \, dx, \int \underbrace{2x e^x}_{fG} \, dx \stackrel{(2)}{=} \underbrace{2x e^x}_{FG} - \int \underbrace{2 e^x}_{\tilde{f}\tilde{G}} \, dx = 2x e^x - 2e^x \implies \int x^2 e^x \, dx = x^2 e^x - 2x e^x + 2e^x = e^x(x^2 - 2x + 2)$ .

**Satz 6 (Integration durch Substitution).** Sei  $f : D \subset \mathbb{K} \rightarrow \mathbb{K}, D$  Gebiet, mit Stammfunktion  $F : D \rightarrow \mathbb{K}$  und sei  $\varphi : D \rightarrow D$  differenzierbar. Dann hat  $f(\varphi(\cdot))\varphi'(\cdot) : D \rightarrow \mathbb{K}$  Stammfunktion mit

$$\int f(\varphi(x))\varphi'(x) \, dx = F(\varphi(x)). \quad (3)$$

*Interpretation:* Analog zu (2).

**Beispiel 7.** (3) kann als Umkehrung der Kettenregel angesehen werden.

**Beweis.** Funktion  $F(\varphi(\cdot))$  ist nach Kettenregel auf  $D$  differenzierbar mit  $\frac{d}{dx}F(\varphi(x)) = F'(\varphi(x))\varphi'(x) = f(\varphi(x))\varphi'(x) \implies$  Behauptung. ■

**Beispiel 8.** Bestimme  $\int \frac{\ln x}{x^2} \, dx$  auf  $\mathbb{R}_{>0}$ . Offenbar  $\frac{\ln x}{x^2} = -\frac{1}{x^2} \cdot \ln \frac{1}{x}$ . Wähle  $\varphi(x) := \frac{1}{x}, f(y) = \ln y \implies \varphi'(x) = -\frac{1}{x^2}, F(y) = y \ln y - y$  ist Stammfunktion von  $f$  (vgl. Beispiel 4).  $f(\varphi(x))\varphi'(x) = -\frac{1}{x^2} \ln \frac{1}{x} \stackrel{(3)}{\implies} F(\varphi(x)) = \frac{1}{x} \ln \frac{1}{x} - \frac{1}{x} = -\frac{1+\ln x}{x} = \int \frac{\ln x}{x^2} \, dx$ .

Weitere nützliche Regel prüft man leicht durch Differentiation:

**Satz 9.** Sei  $I \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, I$  offenes Intervall,  $f(x) \neq 0$  auf  $I$ . Dann gilt

$$\int \frac{f'(x)}{f(x)} \, dx = \ln |f(x)|. \quad (4)$$

**Beispiel 10.** Betrachte  $f(x) = \tan x \, \forall x \in I_k := (-\frac{\pi}{2} + k\pi, \frac{\pi}{2} + k\pi), k \in \mathbb{Z}$ :

$$\int \tan x \, dx = \int \frac{\sin x}{\cos x} \, dx = - \int \frac{(\cos x)'}{\cos x} \, dx = - \ln |\cos x|.$$

## 20. Stammfunktionen

Betrachte nun wieder allgemeinen Fall  $f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^{m \times n}$ . *Reduktion:* Nach *Theorem 18.11* kann man sich auf  $m = 1$  beschränken, d.h. falls

$$f = \begin{pmatrix} f_{11} & \cdots & f_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ f_{m1} & \cdots & f_{mn} \end{pmatrix},$$

dann reicht die Untersuchung der Zeilen  $(f_{j1}, \dots, f_{jn})$ . *Ziel:* Reduktion auf  $n = 1$ . Betrachte somit  $f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^n$ ,  $D$  Gebiet ( $n = 1, b$  beliebig). Sei  $F : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}$  Stammfunktion von  $f = (f_1, \dots, f_n)$

$$\xrightarrow{\text{Theorem 18.11}} F_{x_j}(x) = f_j(x) \quad \forall x \in D, j = 1, \dots, n \quad (5)$$

$\implies x_j \rightarrow F_j(x_1, \dots, x_j, \dots, x_n)$  ist Stamfunktion von  $x_j \mapsto f(x_1, \dots, x_j, \dots, x_n)$ . Hierbei sind  $x_i$  mit  $i \neq j$  als Parameter anzusehen. Ist  $x_j \mapsto F_j(x_1, \dots, x_j, \dots, x_n)$  eine Stammfunktion von  $x_j \mapsto f_j(x_1, \dots, x_j, \dots, x_n)$ , dann erhält man alle Stammfunktionen durch Addition einer Konstante, die jedoch von Parameter abhängen kann, d.h. durch

$$x_j \mapsto F_j(x_1, \dots, x_j, \dots, x_n) + \varphi_j(x_1, \dots, x_{j-1}, x_{j+1}, \dots, x_n) \quad (6)$$

mit beliebiger Funktion  $\varphi_j$  erhält man Stammfunktion. Schließlich muss gelten:

$$\frac{\partial}{\partial x_i} \left( F_j(x) + \varphi_i(x_1, \dots, x_{j-1}, x_{j+1}, \dots, x_n) \right) = f_i(x) \quad \forall i \neq j, j = 1, \dots, n. \quad (7)$$

**Beispiel 11.** Betrachte  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  mit  $f(x, y) = (\alpha xy, x^2 + y^2)^T, \alpha \in \mathbb{R}$  Parameter. Suche Stammfunktion  $F : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ .

Stammfunktion von  $x \rightarrow f_1(x, y)$ :  $F(x, y) = \overbrace{\frac{\alpha}{2} x^2 y}^{F_1(x, y)} + \varphi_1(y)$  ( $\varphi_1$  ist unbekannte Funktion) Stammfunktion von  $y \rightarrow f_2(x, y)$ :  $F(x, y) = \underbrace{x^2 + \frac{1}{3} y^3}_{F_2(x, y)} + \varphi_2(x)$  ( $\varphi_2$  ist unbekannte Funktion)

$$\xrightarrow{(7)} F_y(x, y) = \frac{\partial}{\partial y} F_1(x, y) + \varphi'_1(y) \stackrel{(7)}{=} f_2(x, y), \text{ d.h. } \frac{\alpha}{2} x^2 + \varphi'_1(y) = x^2 + y^2,$$

$$\varphi_1(y) = \left(1 - \frac{\alpha}{2}\right) x^2 + y^2 \quad \forall x, y. \quad (8)$$

Offenbar kann (8) nur gelten, falls die rechte Seite unabhängig von  $x$  ist, d.h.  $\alpha = 2$  (für  $\alpha \neq 2$  existiert keine Stammfunktion von  $f$ !)  $\xrightarrow{(8)} \varphi_1(y) = \frac{1}{3} y^3 + c_1$  ( $c_1$  ist Konstante). *Analog:*  $F_x(x, y) = \frac{\partial}{\partial x} F_2(x, y) + \varphi'_2(x) = f_1(x, y) \implies \varphi'_2(x) = (\alpha - 2)xy \stackrel{\alpha=2}{=} 0 \implies \varphi_2(x) = c_2$  ( $c_2$  ist Konstante)  $\implies F(x, y) = F_1(x, y)\varphi_1(y) = F_2(x, y) + \varphi_2(x) = x^2 y + \frac{1}{3} y^3 + c, c \in \mathbb{R}$  beliebig. Diese sind alle Stammfunktionen von  $f$ .

**Bemerkung 12.** – Mit obiger Strategie wird Bestimmung einer Stammfunktion auf  $n = 1$  zurückgeführt.



## 20. Stammfunktionen

- *Nicht alle Funktionen besitzen Stammfunktion.*

*Ausblick:* In *Kapitel 27* formulieren wir notwendige Bedingung in *Satz 27.18* (sogenannte *Integrabilitätsbedingung*) für Existenz einer Stammfunktion (die in gewissen Mengen  $D$  auch hinreichend ist):

$$\frac{\partial}{\partial x_j} f_i(x) = \frac{\partial}{\partial x_i} f_j(x) \quad \forall i, j, x \in D.$$

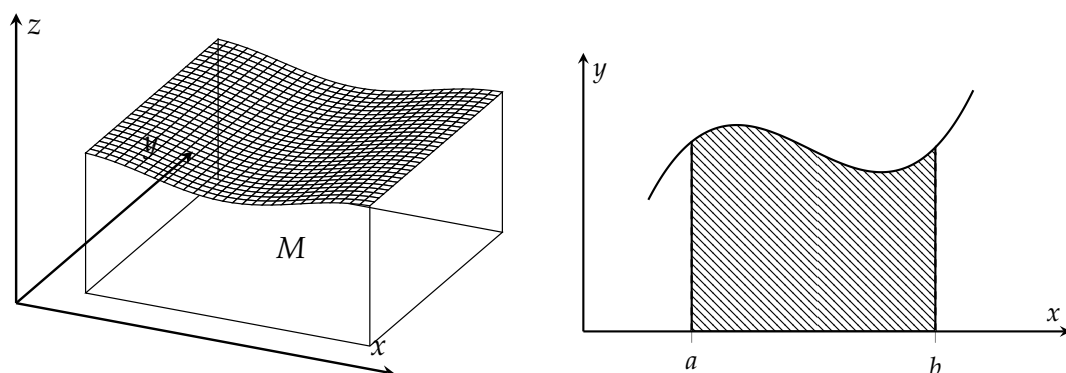
## Teil II

# Integration

Integration kann betrachtet werden als:

- verallgemeinerte Summation, d.h.  $\int_M f \, dx$  ist Grenzwert von Summen.
- lineare Abbildung über Menge der Funktionen, d.h.  $\int : \mathcal{F} \rightarrow \mathbb{R}$  linear, da

$$\int_a^b (\alpha f + \beta g) \, dx = \alpha \int_a^b f \, dx + \beta \int_a^b g \, dx.$$



Als Grundlage benötigt man “Volumen” (Maß) für allgemeine Mengen  $M \subset \mathbb{R}^n$ . Wir betrachten Funktion  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R} \cup \{\pm\infty\}$ , die komponentenweise auf  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$  erweitert werden können. (Benutze  $\mathbb{C}^m \cong \mathbb{R}^{2m}$  bei  $\mathbb{K} = \mathbb{C}$ .) vgl. Lawrence C.

*Evans/Ronald F. Gariepy: Measure Theory and Fine Properties of Functions*

## 21 Messbare Mengen und Messbare Funktionen

Wir führen zunächst das *Lebesgue-Maß* ein und behandeln dann messbare Mengen und messbare Funktionen.

### 21.1 Lebesgue-Maß

Setze  $\mathcal{Q} := \{(I_1 \times \dots \times I_n) \subset \mathbb{R}^n \mid I_j \subset \mathbb{R} \text{ ist beschränktes Intervall}\}$ ,  $\emptyset$  ist als beschränktes Intervall zugelassen. Elemente  $Q \in \mathcal{Q}$  heißen *Quader*. Sei  $|I_j|$  die Länge des Intervalls  $I_j \subset \mathbb{R}$  (wobei  $|\emptyset| = 0$ ), dann heißt

$$v(Q) := (|I_1| \cdot \dots \cdot |I_n|) \text{ für } Q = (I_1 \times \dots \times I_n) \in \mathcal{Q} \quad (1)$$

*Volumen* von  $Q \in \mathcal{Q}$ . *Beachte:*  $v(Q) = 0$  für dünne Quader, d.h. falls ein  $|I_j| = 0$ . Insbesondere  $v(\emptyset) = 0$ . Wir möchten für beliebige Mengen  $M \subset \mathbb{R}^n$  ein “Volumenmaß”

### 21.1 Lebesgue-Maß

definieren, das mit dem Volumen für Quader kompatibel ist. Wir betrachten dafür eine *Mengenfunktion* (vgl. *Maß und Integrationstheorie*)  $|\cdot| : \mathcal{P}(\mathbb{R}^n) \rightarrow [0, \infty]$  mit

$$|M| := \inf \left\{ \sum_{j=1}^{\infty} v(Q_j) \mid M \subset \bigcup_{j=1}^{\infty} Q_j, Q_j \in \mathcal{Q} \right\} \text{ für alle } M \subset \mathbb{R}^n, \quad (2)$$

die man *Lebesgue-Maß* auf  $\mathbb{R}^n$  nennt.  $|M|$  heißt Lebesgue-Maß von  $M$ , oft schreibt man  $\mathcal{L}^n(M)$ . Hinweis: Das Lebesgue-Maß wird in der Literatur vielfach nur für messbare Mengen  $M \subset \mathbb{R}^n$  definiert und die Erweiterung auf alle  $M \subset \mathbb{R}^n$  wie in (2) wird dann als äußeres Lebesgue-maß bezeichnet.

**Lemma 1.** *Man kann sich in (2) auf offene Quader  $Q_j \in \mathcal{Q}$  beschränken.*

**Beweis.** Fixiere  $\epsilon > 0$ , sei  $M \subset \bigcup_{j=1}^{\infty} Q_j, Q_j \in \mathcal{Q}$  und  $\alpha := \sum_{j=1}^{\infty} v(Q_j) = |M| + \epsilon$ . Wähle offene  $\tilde{Q}_j \in \mathcal{Q}$  mit  $Q_j \subset \tilde{Q}_j, v(\tilde{Q}_j) < v(Q_j) + \frac{\epsilon}{2^j}$ . Folglich  $M \subset \bigcup_{j=1}^{\infty} \tilde{Q}_j$  und  $|M| \leq \sum_{j=1}^{\infty} v(\tilde{Q}_j) < \alpha + \epsilon < |M| + 2\epsilon$ . Wegen  $\epsilon > 0$  folgt die Behauptung. ■

**Satz 2.** *Es gilt*

$$M_1 \subset M_2 \implies |M_1| \leq |M_2| \quad (3)$$

*und die Abbildung  $M \mapsto |M|$  ist  $\sigma$ -subadditiv, d.h.*

$$\left| \bigcup_{k=1}^{\infty} M_k \right| \leq \sum_{k=1}^{\infty} |M_k|, \text{ für } M_k \subset \mathbb{R}^n, k \in \mathbb{N}_{\geq 1}. \quad (4)$$

**Beweis.** (3) folgt direkt aus (2). Für (4) fixiere  $\epsilon > 0$ . Dann  $\exists Q_{kj} \in \mathcal{Q} : M_k \subset \bigcup_{j=1}^{\infty} Q_{kj}, \sum_{j=1}^{\infty} v(Q_{kj}) < |M_k| + \frac{\epsilon}{2^k}$ . Wegen  $\bigcup_{k=1}^{\infty} M_k \subset \bigcup_{k,j=1}^{\infty} Q_{kj}$  folgt  $|\bigcup_{k=1}^{\infty} M_k| \leq \sum_{j,k=1}^{\infty} v(Q_{kj}) \leq \sum_{k=1}^{\infty} |M_k| + \epsilon$ . Da  $\epsilon > 0$  folgt die Behauptung. ■

$N \subset \mathbb{R}^n$  heißt *Nullmenge* falls  $|N| = 0$ . Offenbar gilt:

$$\tilde{N} \subset N, |N| = 0 \implies |\tilde{N}| = 0. \quad (5)$$

$$|N_k| = 0 \text{ für alle } k \in \mathbb{N} \xrightarrow{(4)} \left| \bigcup_{k=1}^{\infty} N_k \right| = 0. \quad (6)$$

Nach (3), (4) gilt:

$$M \subset \mathbb{R}^n, |N| = 0 \implies |M| = |M \setminus N|. \quad (7)$$

$$\text{Denn: } |M \setminus N| \stackrel{(3)}{\leq} |M| \stackrel{(4)}{\leq} \underbrace{|M \cap N|}_{=0} + |M \setminus N| = |M \setminus N| \implies (7).$$

**Beispiel 3.** (a)  $|\emptyset| = 0$ ,

(b)  $|\{x\}| = 0$  für alle  $x \in \mathbb{R}^n$ ,  $|\{x \in P \mid P \text{ ist abzählbar}\}| = 0$  (Vereinigung von Mengen mit einem Element), folglich  $\mathcal{L}^1(\mathbb{Q}) = 0, \mathcal{L}^1(\mathbb{N}) = 0$  (d.h. wir betrachten  $\mathbb{Q}, \mathbb{N}$  als Teilmenge von  $\mathbb{R}^1 \Rightarrow n = 1$ ),

## 21.2 Messbare Mengen

- (c)  $|M| = 0$  falls  $M \subsetneq \mathbb{R}^n$  echter affiner Unterraum ist,
- (d)  $|\partial Q| = 0$  für  $Q \in \mathcal{Q}$ ,
- (e) “schöne” stetige/differenzierbare Kurven in  $\mathbb{R}^2$  und “schöne” stetige/differenzierbare Kurven und Flächen in  $\mathbb{R}^3$  sind Nullmengen.

**Folgerung 4.** Es ist  $v(Q) = |Q|$  für alle  $Q \in \mathcal{Q}$ . Im folgenden schreiben wir stets  $|Q|$  statt  $v(Q)$ .

**Beweis.** Sei  $Q \in \mathcal{Q}$ . Da offenbar  $v(Q) = v(\text{Cl } Q)$  und  $|Q| = |\text{Cl } Q|$ , sei o.B.d.A.  $Q$  abgeschlossen. Für jedes  $\epsilon > 0$  existieren nach Lemma 1 offene Quader  $Q_j \in \mathcal{Q}$  mit  $Q \subset \bigcup_{j=1}^{\infty} Q_j$  und  $\sum_{j=1}^{\infty} v(Q_j) \leq |Q| + \epsilon$ . Da  $Q$  kompakt ist, wird es bereits von endlich vielen  $Q_j$  überdeckt, d.h. o.B.d.A.  $Q \subset \bigcup_{j=1}^k Q_j$ . Mittels einer geeigneter Zerlegung der  $Q_j$  folgert man aus (1), dass  $v(Q) \leq \sum_{j=1}^k v(Q_j)$ . Somit ist

$$|Q| \stackrel{(2)}{\leq} v(Q) \leq |Q| + \epsilon.$$

Behauptung folgt, da  $\epsilon > 0$ . ■

Eine Eigenschaft gilt *fast überall* (f.ü.) auf  $M \subset \mathbb{R}^n$ , falls eine Nullmenge existiert so, dass die Eigenschaft für alle  $x \in M \setminus N$  gilt. Man sagt dann auch, dass die Eigenschaft für fast alle (f.a.)  $x \in M$  gilt.

**Beispiel 5.** Für die *Dirichlet-Funktion* mit

$$f(x) := \begin{cases} 1, & \text{falls } x \in \mathbb{Q}, \\ 0, & \text{falls } x \in \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q} \end{cases}$$

ist  $f = 0$  f.ü. auf  $\mathbb{R}$ .

## 21.2 Messbare Mengen

Frage: Gilt für paarweise disjunkte Mengen  $M_k$  in (4) die Gleichheit? Obwohl dies wünschenswert wäre, gibt es “sehr exotische” Mengen, für die dies nicht gilt (vgl. Bemerkung zu Auswahlaxiom). Deshalb betrachten wir “gutartige” Mengen. Eine Menge  $M \subset \mathbb{R}^n$  heißt *messbar*, falls

$$|\tilde{M}| = |\tilde{M} \cap M| + |\tilde{M} \setminus M| \quad \forall \tilde{M} \subset \mathbb{R}^n. \quad (8)$$

Man betrachte, dass nach (4) stets

$$|\tilde{M}| \leq |\tilde{M} \cap M| + |\tilde{M} \setminus M| \quad \forall \tilde{M}, M \subset \mathbb{R}^n.$$

Beim Nachweis der Messbarkeit muss man nur “ $\geq$ ” prüfen.

**Satz 6.** (a)  $\emptyset, \mathbb{R}^n$  sind messbar,

(b)  $M \subset \mathbb{R}^n$  ist messbar  $\implies M^c = \mathbb{R}^n \setminus M$  ist messbar,

(c)  $\{M_j\}_{j \in \mathbb{N}_{\geq 1}} \subset \mathcal{P}(\mathbb{R}^n)$  sind messbar  $\implies \bigcup_{j=1}^{\infty} M_j, \bigcap_{j=1}^{\infty} M_j$  sind messbar.

## 21.2 Messbare Mengen

Eine Menge  $\mathcal{F}$  von Teilmengen  $M \subset X$  (hier  $X = \mathbb{R}^n$ ) mit Eigenschaften (a)-(c) heißt  $\sigma$ -Algebra. Wegen  $M_1 \setminus M_2 = M_1 \cap M_2^c$  folgt sofort  $M_1, M_2$  sind messbar  $\implies M_1 \setminus M_2$  ist messbar.

**Beweis.** (zu Satz 6)

Zu (a): Mit  $|\emptyset| = 0$  folgt dies direkt aus (7).

Zu (b):  $\tilde{M} \cap M = \tilde{M} \setminus M^c$  und  $\tilde{M} \setminus M = \tilde{M} \cap M^c$  in (8) liefert die Behauptung.

Zu (c): Es gilt bereits

$$|\tilde{M}| \leq |\tilde{M} \cap M| + |\tilde{M} \setminus M| \quad \forall \tilde{M}, M \subset \mathbb{R}^n, \quad (9)$$

d.h. man muss nur " $\geq$ " zeigen: Seien  $M_1, M_2 \subset \mathbb{R}^n$  messbar. Für beliebiges  $\tilde{M} \subset \mathbb{R}^n$  hat man  $(\tilde{M} \cap M_1) \cup ((\tilde{M} \setminus M_1) \cap M_2) = \tilde{M} \cap (M_1 \cup M_2)$ ,  $(\tilde{M} \setminus M_1) \setminus M_2 = \tilde{M} \setminus (M_1 \cup M_2) \implies |\tilde{M}| = |\tilde{M} \cap M_1| + |\tilde{M} \setminus M_1| = |\tilde{M} \cap M_1| + |(\tilde{M} \setminus M_1) \cap M_2| + |(\tilde{M} \setminus M_1) \setminus M_2| \stackrel{(4)}{\geq} |\tilde{M} \cap (M_1 \cup M_2)| + |\tilde{M} \setminus (M_1 \cup M_2)|$ . Somit ist  $M_1 \cup M_2$  messbar. Wegen  $(M_1 \cap M_2)^c = M_1^c \cup M_2^c$  ist  $M_1 \cap M_2$  messbar. Für endlich viele messbare Mengen  $M_1, \dots, M_k$  folgt die Messbarkeit von  $\bigcup_{j=1}^k M_j$  und  $\bigcap_{j=1}^k M_j$  durch Induktion. Seien nun abzählbar viele  $M_1, M_2, \dots \subset \mathbb{R}^n$  messbar, paarweise disjunkt, Dann sind auch alle  $A_k := \bigcup_{j=1}^k M_j$  messbar und für beliebiges  $\tilde{M} \subset \mathbb{R}^n$  erhält man schrittweise

$$\begin{aligned} |\tilde{M} \cap A_k| &= |(\tilde{M} \cap A_k) \cap A_{k-1}| + |(\tilde{M} \cap A_k) \setminus A_{k-1}| \\ &= |\tilde{M} \cap A_{k-1}| + |\tilde{M} \cap M_k| \\ &\quad \vdots \\ &= |\tilde{M} \cap A_1| + \sum_{j=2}^k |\tilde{M} \cap M_j| \\ &= \sum_{j=1}^k |\tilde{M} \cap M_j|. \end{aligned} \quad (10)$$

Mit  $A := \bigcup_{j=1}^{\infty} M_j$  folgt  $|\tilde{M}| = |\tilde{M} \cap A_k| + |\tilde{M} \setminus A_k| \geq \sum_{j=1}^k |\tilde{M} \cap M_j| + |\tilde{M} \setminus A| \quad \forall k \in \mathbb{N} \xrightarrow{k \rightarrow \infty} |\tilde{M}| \geq \sum_{j=1}^{\infty} |\tilde{M} \cap M_j| + |\tilde{M} \setminus A| \stackrel{(4)}{\geq} |\tilde{M} \cap A| + |\tilde{M} \setminus A| \implies A$  ist messbar. Falls  $M_j$  nicht paarweise disjunkt sind, argumentieren wir mit  $M'_j := A_j \setminus A_{j-1}$  und benutzen  $\bigcup_{k=1}^{\infty} M_k = \bigcup_{k=1}^{\infty} M'_k$ . Die Messbarkeit von  $\bigcap_{k=1}^{\infty} M_k$  folgt  $(\bigcap_{k=1}^{\infty} M_k)^c = \bigcup_{k=1}^{\infty} M_k^c$ . ■

**Satz 7.** Seien  $\{M_j\}_{j \in \mathbb{N}_{\geq 1}} \subset \mathcal{P}(\mathbb{R}^n)$  messbar.

(a) Das Maß  $|\cdot|$  ist  $\sigma$ -additiv, d.h. für paarweise disjunkte  $M_j$  gilt

$$\left| \bigcup_{j=1}^{\infty} M_j \right| = \sum_{j=1}^{\infty} |M_j|,$$

## 21.2 Messbare Mengen

(b) Falls  $M_1 \subset M_2 \subset \dots$ , dann gilt

$$\lim_{k \rightarrow \infty} |M_k| = \left| \bigcup_{k=1}^{\infty} M_k \right|,$$

(c) Falls  $M_1 \supset M_2 \supset \dots$  und  $|M_1| < \infty$ , dann

$$\lim_{k \rightarrow \infty} |M_k| = \left| \bigcap_{k=1}^{\infty} M_k \right|.$$

**Beweis.** Zu (a): Aus (10) mit  $\tilde{M} = \mathbb{R}^n$  erhält man

$$\sum_{k=1}^m |M_k| = |\bigcup_{k=1}^m M_k| \stackrel{(3)}{\leq} |\bigcup_{k=1}^{\infty} M_k| \stackrel{(4)}{\leq} \sum_{k=1}^{\infty} |M_k|. \text{ Grenzübergang } m \rightarrow \infty \text{ liefert die Behauptung.}$$

Zu (b): Nach (a) gilt  $|M_k| = |M_1| + \sum_{j=1}^k |M_j \setminus M_{j-1}|$  und folglich ist  $\lim_{k \rightarrow \infty} |M_k| = |M_1| + \sum_{j=1}^{\infty} |M_j \setminus M_{j-1}| \stackrel{(a)}{=} |\bigcup_{k=1}^{\infty} M_k|$ .

Zu (c): Sei  $A := \bigcup_{k=1}^{\infty} M_k$ . Wegen  $|M_1 \setminus M_k| = |M_1| - |M_k|$ . Nach (a) hat man:  $|M_1| \stackrel{(4)}{\leq} |A| + |M_1 \setminus A| = |A| + \left| \bigcup_{j=1}^{\infty} M_1 \setminus M_j \right| \stackrel{(b)}{=} |A| + \lim_{k \rightarrow \infty} |M_1 \setminus M_k| = |A| + |M_1| - \lim_{k \rightarrow \infty} |M_k| \leq \lim_{k \rightarrow \infty} |M_k| + |M_1| - \lim_{k \rightarrow \infty} |M_k| = |M_1|$ . Subtraktion von  $|M_1|$  liefert die Behauptung. ■

**Satz 8.** Es gilt:

- (a) Alle Quader  $Q \in \mathcal{Q}$  sind messbar.
- (b) Offene und abgeschlossene Mengen  $M \subset \mathbb{R}^n$  sind messbar.
- (c) Alle Nullmengen  $N \subset \mathbb{R}^n$  sind messbar.
- (d) Sei  $M \subset \mathbb{R}^n$  messbar,  $M_0 \in \mathbb{R}^n$  unterscheidet sich von  $M$  nur um eine Nullmenge, d.h.  $|(M \setminus M_0) \cup (M_0 \setminus M)| = 0$ , dann ist  $M_0$  messbar.

**Beweis.** Zu (a): Sei  $Q \in \mathcal{Q}$  Quader. Für  $\tilde{M} \subset \mathbb{R}^n, \epsilon > 0$  wählen wir  $Q_j$  mit  $\tilde{M} \subset \bigcup_{j=1}^{\infty} Q_j$ ,  $\sum_{j=1}^{\infty} |Q_j| \leq |\tilde{M}| + \epsilon$ . Aus (1) folgert man  $|Q_j| = |Q_j \cap Q| + |Q_j \setminus Q|$ , da man  $Q_j \setminus Q$  in endlich viele disjunkte Quader zerlegen kann  $\implies |\tilde{M} \cap Q| + |\tilde{M} \setminus Q| \stackrel{(4)}{\leq} \sum_{j=1}^{\infty} |Q_j \cap Q| + \sum_{j=1}^{\infty} |Q_j \setminus Q| = \sum_{j=1}^{\infty} |Q_j| \leq |\tilde{M}| + \epsilon$ . Da  $\epsilon$  beliebig ist, gilt  $|\tilde{M}| \geq |\tilde{M} \cap Q| + |\tilde{M} \setminus Q|$  und (9) liefert die Behauptung.

Zu (b): Sei  $M \subset \mathbb{R}^n$  offen. Betrachte die Folge  $\{x_k\}_{k=-1}^{\infty}$  aller rationalen Punkte in  $M$  und  $W_k \subset M$  sei jeweils größter offener Würfel mit Mittelpunkt  $x_k$  und Kantenlänge kleiner als eins. Dann ist  $M = \bigcup_{k=1}^{\infty} W_k$ , denn für jedes  $x \in M$  ist  $B_{\epsilon}(x) \subset M$  für ein  $\epsilon > 0$  und somit ist  $x \in W_k$  für ein  $x_k$  nahe genug bei  $x$ . Folglich ist  $M$  messbar nach Satz 6. Für  $M \subset \mathbb{R}^n$  abgeschlossen ist das Komplement  $\mathbb{R}^n \setminus M$  offen und somit messbar. Damit ist  $M = \mathbb{R}^n \setminus (\mathbb{R}^n \setminus M)$  messbar.

### 21.3 Messbare Funktionen

Zu (c): Für eine Nullmenge  $N$  und eine Menge  $\tilde{M} \subset \mathbb{R}^n$  ist  $|\tilde{M}| \stackrel{(4)}{\leq} |\tilde{M} \cap N| + |\tilde{M} \setminus N| \stackrel{(3)}{\leq} |N| + |\tilde{M}| \stackrel{(7)}{=} |\tilde{M}|$ .

Zu (d): Mit den Nullmengen  $N_1 := M \setminus M_0, N_2 = M_0 \setminus M$  gilt  $M_0 = (M \setminus N_1) \cup N_2$ . Da  $M \setminus N_1$  messbar ist, erhält man für beliebige  $\tilde{M} \subset \mathbb{R}^n$ :  $|\tilde{M} \cap M_0| + |\tilde{M} \setminus M_0| = |\tilde{M} \cap ((M \setminus N_1) \cup N_2)| + |\tilde{M} \setminus ((M \setminus N_1) \cup N_2)| \stackrel{(3),(4)}{\leq} |M \cap (M \setminus N_1)| + |\tilde{M} \cap N_2| + |\tilde{M} \setminus (M \setminus N_1)| = |\tilde{M}|$ . Mit (a) folgt, dass  $M_0$  messbar ist. ■

### 21.3 Messbare Funktionen

Wir führen nun die für die Integrationstheorie grundlegende Klasse von Funktionen ein. Dabei erlauben wir  $\pm\infty$  als Funktionswerte und benutzen die Bezeichnung:

- $\overline{\mathbb{R}} := \mathbb{R} \cup \{\pm\infty\} = [-\infty, \infty]$ . Sowie für  $a \in \mathbb{R}$ :  $(a, \infty] := (a, \infty) \cup \{\infty\}$ , definiere analog  $[a, \infty], [-\infty, a), [-\infty, a]$  (vgl. Kapitel 5).
- Für gegebenes  $\epsilon > 0$  definieren wir offene  $\epsilon$ -Kugeln um  $\pm\infty$  durch  $B_\epsilon(\infty) = \left(\frac{1}{\epsilon}, \infty\right]$  bzw.  $B_\epsilon(-\infty) = \left[-\infty, -\frac{1}{\epsilon}\right)$ .
- $U \subset \overline{\mathbb{R}}$  heißt offen, falls für jedes  $x \in U$  ein  $\epsilon > 0$  existiert so, dass  $B_\epsilon(x) \subset U$ . Damit sind insbesondere die offene Mengen aus  $\mathbb{R}$  auch offen in  $\overline{\mathbb{R}}$  und die offene Mengen in  $\overline{\mathbb{R}}$  bilden eine Topologie (vgl. Kapitel 8).
- Eine Funktion  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$  heißt *messbar* falls  $D$  messbar ist und  $f^{-1}(U)$  für jede offene Menge  $U$  messbar ist.

**Folgerung 9.** Sei  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$  mit  $D$  messbar. Dann sind folgende Aussagen äquivalent:

- (a)  $f$  ist messbar,
- (b)  $f^{-1}([-\infty, a))$  ist messbar für alle  $a \in \mathbb{Q}$ ,
- (c)  $f^{-1}([-\infty, a])$  ist messbar für alle  $a \in \mathbb{Q}$ .

**Beweis.** Aus den Eigenschaften messbarer Mengen folgt mit  $f^{-1}([-\infty, a]) = \bigcup_{k=1}^{\infty} f^{-1}([-\infty, a + \frac{1}{k}])$ ,  $f^{-1}([-\infty, a)) = \bigcup_{k=1}^{\infty} f^{-1}([-\infty, a - \frac{1}{k}])$  die Äquivalenz von (b) und (c). Offenbar (a)  $\implies$  (b)  $\iff$  (c). Gelte nun (b) (damit auch (c)). Für  $a, b \in \mathbb{Q}$  ist dann  $f^{-1}((a, b)) = f^{-1}([-\infty, b)) \cap f^{-1}((a, \infty]) = f^{-1}([-\infty, b)) \cap f^{-1}([-\infty, a])^c$  messbar und offensichtlich ist auch  $f^{-1}((a, \infty])$  messbar. Da jede offene Menge  $U \subset \overline{\mathbb{R}}$  die abzählbare Vereinigung von Mengen der Form  $(a, b), [-\infty, a), (a, \infty]$  mit  $a, b \in \mathbb{Q}$  ist, folgt die Messbarkeit von  $f^{-1}(U)$ , somit gilt (a). ■

Hinweis: Wir werden sehen, dass die Menge aller messbaren Funktionen alle stetigen Funktionen erhält, aber auch noch viele andere. Für  $M \subset \mathbb{R}^n$  heißt  $\chi_M : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  mit

$$\chi_M(x) := \begin{cases} 1 & \text{falls } x \in M, \\ 0 & \text{falls } x \in \mathbb{R}^n \setminus M \end{cases}$$

charakteristische Funktion von  $M$ .

**Folgerung 10.**  $\chi_M : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  ist messbar g.d.w.  $M \subset \mathbb{R}^n$  messbar ist.

Eine Funktion  $h : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  heißt *Treppenfunktion* (in Literatur oft *Einfache Funktion*) falls es  $M_1, \dots, M_k \subset \mathbb{R}^n$  und  $c_1, \dots, c_k \in \mathbb{R}$  gibt mit  $k \in \mathbb{N}$ , sodass

$$h(x) = \sum_{j=1}^k c_j \chi_{M_j}(x) \quad (11)$$

Die Menge der Treppenfunktionen  $T(\mathbb{R}^n)$  ist mit der üblichen Addition und skalaren Multiplikation für Funktionen ein Vektorraum. Man beachte, dass die Darstellung in (11), d.h. die Wahl von  $M_j$  und  $c_j$  nicht eindeutig ist. Insbesondere kann man  $M_j$  stets paarweise disjunkt wählen.

**Folgerung 11.** Die Treppenfunktion  $h \in T(\mathbb{R}^n)$  ist messbar g.d.w. es wenigstens eine Darstellung (11) gibt, bei der alle  $M_j$  messbar sind.

Für  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$  definieren wir die *Nullfortsetzung*

$$\bar{f} : \mathbb{R}^n \rightarrow \overline{\mathbb{R}} \text{ durch } \bar{f}(x) := \begin{cases} f(x) & \text{falls } x \in D, \\ 0 & \text{falls } x \in \mathbb{R}^n \setminus D. \end{cases} \quad (12)$$

**Satz 12.** Es gilt:

- (a) Sei  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$  messbar, dann ist auch die Nullfortsetzung  $\bar{f} : \mathbb{R}^n \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$  messbar.
- (b) Sei  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$  messbar und  $D' \subset D$  messbar. Dann ist  $f$  auf  $D'$  messbar, d.h.  $f|_{D'}$  ist messbar.
- (c) Seien  $f, g : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$ , sei  $f$  messbar und  $f = g$  f.ü. auf  $D$ . Dann ist  $g$  messbar.

**Beispiel 13.** *Dirichlet-Funktion* auf  $\mathbb{R}$  ist messbar. Funktion  $h = 0$  ist messbare Treppenfunktion auf  $\mathbb{R}$  und stimmt mit der *Dirichlet-Funktion* f.ü. überein.

**Beweis.** (von Satz 12)

Zu (a): Für offenes  $U \subset \overline{\mathbb{R}}$  ist  $\bar{f}^{-1}(U) = f^{-1}(U)$  falls  $0 \notin U$  und anderenfalls  $\bar{f}^{-1}(U) = f^{-1}(U) \cup (\mathbb{R}^n \setminus D) \implies \bar{f}^{-1}(U)$  ist messbar.

Zu (b): Für offenes  $U \subset \overline{\mathbb{R}}$  ist  $(f|_{D'})^{-1}(U) = f^{-1}(U) \cap D'$  messbar.

Zu (c): Für  $U \subset \overline{\mathbb{R}}$  offen ist  $f^{-1}(U)$  messbar und  $g^{-1}(U)$  unterscheidet sich von  $f^{-1}(U)$  nur um eine Nullmenge. Somit ist  $g^{-1}(U)$  nach Satz 8 messbar.

■



### 21.3 Messbare Funktionen

- Für  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$  und  $\alpha \in \overline{\mathbb{R}}$  schreibt man verkürzt  $\{f > \alpha\} := \{x \in D \mid f(x) > \alpha\}$ . Definiere analog  $\{f \geq \alpha\}, \{f < \alpha\}, \{f \leq \alpha\}$ .
- Die Funktionen  $f^+ := f \cdot \chi_{\{f>0\}}, f^- := -f \cdot \chi_{\{f<0\}}$  heißen *positiver Teil* und *negativer Teil* von  $f$  und es gilt  $f = f^+ - f^-$ .
- Definiere für  $f_k : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$  neue Funktion  $f := \max(f_1, f_2) : D \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$  durch  $f(x) := \max\{f_1(x), f_2(x)\} \forall x \in D$ . Analog  $\min(f_1, f_2), \sup_{k \in \mathbb{N}} f_k, \inf_{k \in \mathbb{N}} f_k, \limsup_{k \rightarrow \infty} f_k, \liminf_{k \rightarrow \infty} f_k$ .

Bei punktweiser Konvergenz  $f_k(x) \rightarrow f(x)$  für fast alle  $x \in M$  schreibt man auch  $f_k \rightarrow f$  f.ü. auf  $D$ .

**Satz 14 (zusammengesetzte messbare Funktion).** Für  $D \subset \mathbb{R}^n$  messbar gilt:

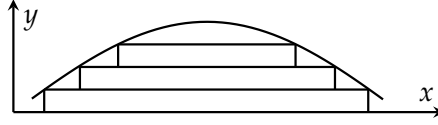
- (a)  $f, g : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  sind messbar  $\implies f \pm g, f \cdot g$  sind messbar.
- (b)  $f, g : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$  sind messbar,  $c \in \mathbb{R} \implies f^\pm, |f|, c \cdot f, \max(f, g), \min(f, g)$  sind messbar.
- (c)  $f_k : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$  ist messbar  $\forall k \in \mathbb{N} \implies \sup_{k \in \mathbb{N}}, \inf_{k \in \mathbb{N}}, \limsup_{k \rightarrow \infty}, \liminf_{k \rightarrow \infty}$  sind messbar.

*Hinweis:* In (a) betrachten wir nur Funktionen mit werten in  $\mathbb{R}$ , sonst ist zusammengesetzte Funktion eventuell nicht erklärt.

**Beweis.**  $\forall a \in \mathbb{Q}$  gilt  $(f + g)^{-1}([-\infty, a)) = \bigcup_{\substack{\alpha, \beta \in \mathbb{Q} \\ \alpha + \beta \leq a}} f^{-1}([-\infty, \alpha)) \cap g^{-1}([-\infty, \beta))$  ist messbar. Für  $c > 0$  ist  $(cf)^{-1}([-\infty, a)) = f^{-1}([-\infty, \frac{a}{c}])$  messbar als Menge,  $(-cf)^{-1}([-\infty, a)) = f^{-1}([\frac{a}{c}, \infty])$  ist messbar  $\implies cf$  ist messbar ( $c = 0$  ist trivial)  $\implies -f, f$  sind messbar. Wegen  $(f^2)^{-1}([-\infty, a)) = f^{-1}([-\infty, \sqrt{a})) \setminus f^{-1}([-\infty, -\sqrt{a})) \forall a \geq 0$  ist  $f^2$  messbar  $\implies f \cdot g = \frac{1}{2}((f+g)^2 - f^2 - g^2)$  ist messbar. Falls  $g \neq 0$  auf  $D$ , ist für  $a > 0$ , dann:  $(\frac{1}{g})^{-1}([-\infty, -a)) = g^{-1}((-\frac{1}{a}, 0)), (\frac{1}{g})^{-1}([a, \infty)) = g^{-1}((0, \frac{1}{a}])$  und mit  $(\frac{1}{g})^{-1}([-\infty, 0]) = g^{-1}((-\infty, 0])$  folgt die Messbarkeit von  $f \cdot \frac{1}{g} = \frac{f}{g}$ . Aus Messbarkeit von  $\{f > 0\}, \{f < 0\}$  folgt Messbarkeit von  $f^\pm = f \cdot \chi_{\{f \gtrless 0\}}, |f| = f^+ + f^-, \max(f, g) = (f - g)^+ + g, \min(f, g) = -(f - g)^- + g$  liefert (a),(b).

Zu (c): Verwende  $\left(\inf_{k \in \mathbb{N}}\right)^{-1}([-\infty, a)) = \bigcup_{k=1}^{\infty} f_k^{-1}([-\infty, a)),$   
 $\left(\sup_{k \in \mathbb{N}}\right)^{-1}([-\infty, a)) = \bigcap_{k=1}^{\infty} f_k^{-1}([-\infty, a)) \implies \inf_{k \in \mathbb{N}} f_k, \sup_{k \in \mathbb{N}} f_k$  sind messbar. Folglich sind  $\liminf_{k \rightarrow \infty} f_k = \sup_{j \geq 1} \inf_{k \geq j} f_k, \limsup_{k \rightarrow \infty} f_k = \inf_{j \geq 1} \sup_{k \geq j} f_k$  messbar. ■

**Satz 15 (Approximation messbarer Funktionen).** Sei  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \overline{\mathbb{R}}, D$  messbar. Dann:  $f$  ist messbar  $\iff \exists$  Folge  $\{h_k\}$  von Treppenfunktionen mit  $h_k \rightarrow f$  f.ü. auf  $D$ .



**Beweis.** “ $\implies$ ”:  $f$  ist messbar, somit ist auch  $f^\pm$  messbar. Setze mit  $h_0^\pm := 0$  schrittweise  $M_k^\pm := \{x \in D \mid f^\pm(x) \geq \frac{1}{k} + h_{k-1}^\pm(x)\}$ ,  $h_k^\pm := \sum_{j=1}^k \frac{1}{j} \chi_{M_j}$  für  $k \geq 1$ . Da  $h_{k-1}^\pm$  messbar ist, ist  $M_k^\pm = (f^\pm - \frac{1}{k} - h_{k-1}^\pm)^{-1}([0, \infty))$  messbar,  $h_k^\pm$  ist Treppenfunktion und  $f^\pm \geq h_k^\pm$  auf  $D$ . Falls  $f^\pm(x) = \infty$ , dann  $x \in M_k^\pm \forall k \in \mathbb{N}$  und  $h_k^\pm(x) \rightarrow f^\pm(x)$ . Falls  $0 < f^\pm(x) < \infty$ , dann für unendlich viele  $k \in \mathbb{N}$  ist  $x \notin M_k^\pm$ . Somit  $0 \leq f^\pm(x) = h_{k-1}^\pm(x) < \frac{1}{k} \implies h_k^\pm(x) \rightarrow f^\pm(x) \implies h_k^+(x) - h_k^-(x) \rightarrow f^+(x) - f^-(x) = f(x)$ .

“ $\impliedby$ ”: Sei  $\tilde{f}(x) := \limsup_{k \rightarrow \infty} h_k(x) \forall x \in D \implies f(x) = \tilde{f}(x)$  f.ü. auf  $D$ , Satz 14 liefert:  $h_k$  ist messbar  $\implies \tilde{f}$  ist messbar. Da  $f = \tilde{f}$  f.ü. folgt, dass  $f$  messbar ist, ■

Aus dem Beweis folgt:

**Folgerung 16.** Sei  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$  messbar mit  $f \geq 0$ . Dann existiert Folge  $\{h_k\}$  von Treppenfunktionen mit  $0 \leq h_1 \leq h_2 \leq \dots \leq f$  auf  $D$  und  $h_k \rightarrow f$  f.ü. auf  $D$ .

**Satz 17.** Sei  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  und  $D$  messbar,  $N \subset \mathbb{R}^n$  mit  $|N| = 0$  und  $f$  stetig auf  $D \setminus N \implies f$  ist messbar auf  $D$ .

**Beweis.** Offenbar gilt:  $\tilde{D} \setminus D \setminus N$  ist messbar, da  $f$  stetig auf  $\tilde{D}$  ist, ist  $f^{-1}(U) \setminus N$  offen in  $\tilde{D}$  für  $U \subset \mathbb{R}$  offen, d.h.  $f^{-1}(U) \setminus N = M \cap \tilde{D}$  für ein  $m \subset \mathbb{R}^n$  offen  $\implies f^{-1}(U) \setminus N$  ist messbar  $\xrightarrow{\text{Satz 8}} f^{-1}(U)$  ist messbar  $\implies f$  ist messbar. ■

**Beispiel 18.** Folgende Funktionen sind messbar:

- Stetige Funktionen auf offenen und abgeschlossenen Mengen (wähle  $N = \emptyset$  in Satz 17). Insbesondere konstante Funktionen sind messbar.
- Funktionen auf offenen und abgeschlossenen Mengen, die f.ü. mit einer stetigen Funktion übereinstimmen.
- $\tan, \cot$  auf  $\mathbb{R}$  (setze z.B.  $\tan(\frac{\pi}{2} + k\pi) = \cot k\pi = 0 \forall k$ ).
- $x \mapsto \sin \frac{1}{x}$  auf  $[-1, 1]$  (setze beliebigen Wert in  $x = 0$ ).
- $\chi_M : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  ist für  $|\partial M| = 0$  messbar auf  $\mathbb{R}$  (da  $\chi$  auf  $\text{int } M, \text{ext } M$  stetig ist).

*Hinweis:* Dirichlet-Funktion ist stetig auf  $\mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}$  und somit nach Satz 17 messbar, man beachte aber, dass dies nicht bedeutet, dass die Dirichlet-Funktion auf  $\mathbb{R}$  f.ü. stetig ist.

**Lemma 19 (Egorov).** Seien  $f_k : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  messbar  $\forall k \in \mathbb{N}$ , sei  $A \subset D$  messbar mit  $|A| < \infty$  und gelte  $f_k(x) \rightarrow f(x)$  für f.a.  $x \in A$ . Dann existiert  $\forall \epsilon > 0$  messbare Menge  $B \subset A$  mit  $|A \setminus B| < \epsilon$  und  $f_k \rightarrow f$  gleichmäßig auf  $B$ .

**Beweis.** Offenbar ist  $f$  messbar auf  $A$  und Mengen  $M_{ml} := \bigcap_{j=l}^{\infty} \left\{ x \in A \mid |f_j(x) - f(x)| > \frac{1}{2^m} \right\}$  für  $m, l \in \mathbb{N}$  sind messbar mit  $M_{m1} \supset M_{m2} \supset \dots \forall m \in \mathbb{N}$ . Wegen  $f_k(x) \rightarrow f(x) \forall x \in A \setminus N$  für eine Nullmenge  $N$  folgt  $\bigcap_{l \in \mathbb{N}} M_{ml} \subset N$  und  $\left| \bigcap_{l \in \mathbb{N}} M_{ml} \right| = 0 \forall m \in \mathbb{N} \xRightarrow{\text{Satz 7.(c)}} \forall m \in \mathbb{N} \exists l_m \in \mathbb{N} \text{ mit } |M_{ml_m}| < \frac{\epsilon}{2^m}$ . Mit  $M := \bigcup_{m \in \mathbb{N}} M_{ml_m}$  und  $B := A \setminus M$  folgt  $|A \setminus B| = |M| \leq \sum_{m=1}^{\infty} |M_{ml_m}| \leq \sum_{m=1}^{\infty} \frac{\epsilon}{2^m} = \epsilon$ . Weiterhin hat man  $\forall n \in \mathbb{N}$ :  $|f_k(x) - f(x)| \leq \frac{1}{2^n} \forall x \in B, k \geq l_m$  liefert die gleichmäßige Konvergenz auf  $B$ . ■

**Beispiel 20.** Betrachte  $f_n(x) = x^n$  auf  $[0, 1]$ . Man hat  $f_n(x) \rightarrow 0$  f.ü. auf  $[0, 1]$ ,  $f_n \rightarrow f$  gleichmäßig auf  $[0, \alpha]$  mit  $\alpha \in (0, 1)$ , aber nicht gleichmäßig auf  $[0, 1]$ .

## 22 Integral

### 22.1 Integral für Treppenfunktionen

Sei  $h : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  messbare Treppenfunktion mit  $h = \sum_{j=1}^k c_j \chi_{M_j}$  ( $c_j \in \mathbb{R}$ ,  $M_j \subset \mathbb{R}^n$  sind messbar) und sei  $M \subset \mathbb{R}^n$  messbar. Dann heißt  $h$  *integrierbar* auf  $M$  falls  $|M_j \cap M| < \infty \forall j : c_j \neq 0$  und

$$\int_M h \, dx = \int_M h(x) \, dx = \sum_{j=1}^k c_j |M_j \cap M| \quad (1)$$

heißt *elementares Integral* von  $h$  auf  $M$ . Die Menge der auf  $M$  integrierbaren Treppenfunktionen bezeichnen wir mit  $T^1$ .

$$\int_M : T^1(M) \rightarrow \mathbb{R} \text{ mit } h \mapsto \int_M h \, dx$$

ist *Integralabbildung*.

**Folgerung 1.** Sei  $M \subset \mathbb{R}^n$  messbar. Dann gilt:

- (a) (Linearität) *Integralabbildung*  $\int_M : T^1(M) \rightarrow \mathbb{R}$  ist linear.
- (b) (Monotonie) *Integralabbildung* ist monoton auf  $T^1(M)$ , d.h.

$$h_1 \leq h_2 \implies \int_M h_1 \, dx \leq \int_M h_2 \, dx$$

- (c) (Beschränktheit)  $\left| \int_M h \, dx \right| \leq \int_M |h| \, dx \quad \forall h \in T^1(M)$
- (d) Für  $h \in T^1(M)$  gilt:

$$\int_M |h| \, dx = 0 \iff h = 0 \text{ f.ü. auf } M.$$

*Hinweis:*  $\int_M |h| \, dx$  ist Halbnorm auf Vektorraum  $T^1(M)$ . ( $\int_M |h| \, dx = 0$  nicht nur für Nullfunktion.)

### 22.2 Erweiterung auf messbare Funktionen

*Sinnvoll:*

- Linearität und Monotonie erhalten
- gewisse Stetigkeit der Integralabbildung

$$h_k \longrightarrow f \text{ im geeigneter Weise} \implies \int_M h_k \, dx \longrightarrow \int_M f \, dx. \quad (2)$$

Nach *Satz 21.15* sollte man in (2) Folgen von Treppenfunktionen  $\{h_k\}$  mit  $h_k(x) \longrightarrow f(x)$  f.ü. auf  $M$  betrachten. Aber es gibt zu viele konvergente Folgen für konsistenten Integralbegriff.

**Beispiel 2.** Betrachte  $f = 0$  auf  $\mathbb{R}$ , wähle Folge  $\{\alpha_k\} \subset \mathbb{R}$  und dazu Treppenfunktion

$$h_k(x) = \begin{cases} k \cdot \alpha_k & \text{auf } (0, \frac{1}{k}), \\ 0 & \text{sonst.} \end{cases}$$

Offenbar hat man  $h_k \rightarrow 0$  f.ü. auf  $\mathbb{R}$  und  $\int_{\mathbb{R}} h_k dx = \alpha_k$ .

$\Rightarrow$  je nach Wahl von  $\{\alpha_k\}$  haben wir ganz unterschiedliches Konvergenzverhalten von  $\int_{\mathbb{R}} h_k dx \Rightarrow$  kein eindeutiger Grenzwert in (2) ist möglich  $\Rightarrow$  stärker Konvergenzbegriff in (2) ist nötig. *Motivation:*

- Nur monotone Folgen von Treppenfunktionen *oder*
- Beschränktheit aus *Folgerung 1* erhalten

Wir erhalten jeweils das gleiche Ergebnis (1. Variante ist technisch etwas aufwendiger)  
 Beschränktheit aus *Folgerung 1.(c)* bedeutet insbesondere  
 $|\int_M h_k dx - \int_M f dx| = |\int_M h_k - f dx| \leq \int_M |h_k - f| dx \quad \forall k. \quad h_k \rightarrow f \text{ g.d.w. } \int_M |h_k - f| dx \rightarrow 0 \Rightarrow$  Integralabbildung ist stetig bzgl. dieser Konvergenz. Wegen  
 $\int_M |h_k - h_l| dx \leq \int_M |h_k - f| dx + \int_M |h_l - f| dx \quad \forall k, l \in \mathbb{N}$  müsste  $\int_M |h_k - h_l| dx$  klein sein  $\forall k, l$  groß.

## 22.3 Lebesgue-Integral

Sei  $M \subset \mathbb{R}^n$  messbar, Folge  $\{h_k\}$  in  $T^1(M)$  heißt  $L^1$ -Cauchy-Folge (kurz  $L^1$ -CF) falls  
 $\forall \epsilon > 0 : \exists k_0 \in \mathbb{N} : \int_M |h_k - h_l| dx < \epsilon \quad \forall k, l > k_0$ . Messbare Funktion  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$   
 heißt *integrierbar auf Menge*  $M \subset D$  falls Folge von Treppenfunktionen  $\{h_k\}$  in  $T^1(M)$   
 existiert mit

$$\{h_k\} \text{ ist } L^1\text{-Cauchy-Folge auf } M \text{ und } h_k \rightarrow f \text{ f.ü. auf } M. \quad (4)$$

Für integrierbare Funktion  $f$  heißt eine solche Folge  $\{h_k\}$  zugehörige  $L^1$ -CF auf  $M$ .  
 Wegen

$$\left| \int_M h_k dx - \int_M h_l dx \right| = \left| \int_M h_k - h_l dx \right| \stackrel{\text{Folgerung 1}}{\leq} \int_M |h_k - h_l| dx \quad (5)$$

ist  $\{\int_M h_k dx\}$  Cauchy-Folge in  $\mathbb{R}$  und somit konvergent. Grenzwert

$$\int_M f dx := \int_M f(x) dx := \lim_{k \rightarrow \infty} \int_M h_k dx \quad (6)$$

heißt (*Lebesgue*-)Integral von  $f$  auf  $M$ . *Beachte:* Integrale unter Grenzwert in (6) sind elementare Integrale gemäß (1). *Sprechweise:* Funktion  $f$  ist integrierbar auf  $M$  bedeutet stets  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$  ist messbar und  $M \subset D$  ist messbar. Menge der auf  $M$  integrierbaren Funktionen ist

$$L^1(M) := \{f : M \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \overline{\mathbb{R}} \mid f \text{ ist integrierbar auf } M\}.$$

**Bemerkung 3.** (a) *Integral in (6) kann als vorzeichenbehaftetes Volumen des "Zylinders" im  $\mathbb{R}^{n+1}$  unter (bzw. über) dem Graphen von  $f$  interpretiert werden.*

(b) Sei  $0 \leq h_1 \leq h_2 \leq \dots$  monotone Folge integrierbarer Treppenfunktionen mit  $h_k \rightarrow f$  f.ü. auf  $M$  und sei Folge  $\{\int_M h_k dx\}$  in  $\mathbb{R}$  beschränkt. Dann gilt (6) und monotone Folge  $\{\int_M h_k dx\}$  konvergiert in  $\mathbb{R}$  (d.h.  $\{h_k\}$  ist  $L^1$ -CF zu  $f$ ).

(c)  $\{h_k\}$  aus Beispiel 2 ist nur dann  $L^1$ -CF falls  $\alpha_k \rightarrow 0$ .

Frage: Ist Definition des Integrals in (6) unabhängig von Wahl einer konkreten  $L^1$ -CF  $\{h_k\}$  zu  $f$ ? JA!

**Satz 4 (Eindeutigkeit des Integrals).** Definition des Integrals in (6) ist unabhängig von spezieller Wahl einer  $L^1$ -CF  $\{h_k\}$  zu  $f$ .

Vergleiche Integral  $\int_M h dx$  einer Treppenfunktion in (1) mit dem in (6): Offenbar ist konstante Folge  $\{h_k\}$  mit  $h_k = h \forall k$   $L^1$ -CF zu  $h \xrightarrow[6]{\text{Satz 4}}$  Integral  $\int_M h dx$  in (6) stimmt mit Elementarintegral aus (1) überein.

**Folgerung 5.** Für Treppenfunktionen stimmt das in (1) definierte Elementarintegral mit dem in (6) definierten Integral überein. Insbesondere ist der von (1) eingeführte Begriff "integrierbar" mit dem in (4) identisch. Gleichung (1) mit Treppenfunktion  $\chi_M$  für  $|M| < \infty$ ,  $M$  messbar liefert wichtige Identität:

$$|M| = \int_M 1 dx = \int_M dx \quad \forall M \subset \mathbb{R}^n,$$

d.h. Integral liefert Maß messbarer Mengen.

**Beweis.** (von Satz 4) Beachte: Alle Integrale im Beweis sind Elementarintegrale gemäß (1)! Sei  $f : M \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$  integrierbar und seien  $\{h_k\}, \{\tilde{h}_k\}$  zugehörige  $L^1$ -CF in  $T^1(M)$ .  
 $\implies \forall \epsilon > 0 \exists k_0$  mit  $\int_M |h_k - \tilde{h}_k| - |h_l - \tilde{h}_l| dx \leq \int_M |h_k - h_l| + |\tilde{h}_k - \tilde{h}_l| dx < \epsilon \quad \forall k, l \geq k_0$   
 $\implies \{h_k - \tilde{h}_k\}$  ist  $L^1$ -CF mit  $(h_k - \tilde{h}_k) \rightarrow 0$  f.ü. auf  $M$ . Da  $\{\int_M h_k dx\}, \{\int_M \tilde{h}_k dx\}$  in  $\mathbb{R}$  konvergieren, bleibt zu zeigen:

$$\{h_k\} \text{ ist } L^1\text{-CF in } T^1(M) \text{ mit } h_k \rightarrow 0 \text{ f.ü. auf } M \implies \int_M h_k dx \xrightarrow{k \rightarrow \infty} 0. \quad (7)$$

Da Konvergenz von  $\{\int_M h_k dx\}$  bereits bekannt ist, reicht es Grenzwert für TF zu zeigen. Wähle TF derart, dass  $\int_M |h_k - h_l| dx \leq \frac{1}{2^l} \quad \forall k \geq l$ . Fixiere  $l \in \mathbb{N}$  und setze  $M_l := \{x \in M \mid h_l(x) \neq 0\}$ , offenbar ist  $M_l$  messbar und  $|M_l| < \infty$ . Sei nun  $\epsilon_l := \frac{1}{2^l |M_l|}$  falls  $|M_l| > 0$  und  $\epsilon_l := 1$  falls  $|M_l| = 0$ , weiterhin sei  $M_{l_k} := \{x \in M_l \mid |h_k(x)| > \epsilon_l\}$ . Für  $k > l$  folgt:  $|\int_M h_k dx| \leq \int_M |h_k| dx = \int_{M_l} |h_k| dx + \int_{M \setminus M_l} |h_k| dx \leq \int_{M_l \setminus M_{l_k}} |h_k| dx + \int_{M_{l_k}} |h_k| dx + \int_{M \setminus M_l} |h_k - h_l| dx + \underbrace{\int_{M \setminus M_l} |h_l| dx}_{=0} \leq \epsilon_l |M_l| + \int_{M_{l_k}} |h_k - h_l| dx + \int_{M_{l_k}} |h_l| dx +$   
 $\frac{1}{2^l} \leq \frac{1}{2^l} + \frac{1}{2^l} + c_l |M_{l_k}| + \frac{1}{2^l}$  mit  $c_l := \sup_{x \in M} |h_l(x)|$ . Nach Lemma 21.19 existiert  $k_l > l$  mit  $|\{x \in M_l \mid |h_k(x)| > \epsilon_l\}| \leq \frac{1}{2^{l(c_l+1)}} \quad \forall k > k_l \implies |\int_M h_k dx| \leq \frac{4}{2^l} \quad \forall k > k_l \xrightarrow[l \in \mathbb{N} \text{ ist beliebig}]{l \in \mathbb{N} \text{ ist beliebig}}$   
 $\int_M h_k dx \rightarrow 0.$  ■

**Satz 6 (Rechenregeln).** Seien  $f, g$  differenzierbar auf  $M \subset \mathbb{R}^n, c \in \mathbb{R}$ . Dann gilt

- (a) (Linearität)  $f \pm g, cf$  sind integrierbar auf  $M$  mit  $\int_M f \pm g \, dx = \int_M f \, dx + \int_M g \, dx, \int_M cf \, dx = c \int_M f \, dx$ .
- (b) Sei  $\tilde{M} \subset M$  messbar. Dann ist  $f \cdot \chi_{\tilde{M}}$  integrierbar auf  $M$  und  $f$  integrierbar auf  $\tilde{M}$  mit  $\int_M f \cdot \chi_{\tilde{M}} \, dx = \int_{\tilde{M}} f \, dx$ .
- (c) Sei  $M = M_1 \cup M_2$  für  $M_1, M_2$  disjunkt, messbar. Dann ist  $f$  messbar auf  $M_1 \cup M_2$  mit  $\int_M f \, dx = \int_{M_1} f \, dx + \int_{M_2} f \, dx$ .
- (d) Sei  $f = \tilde{f}$  f.ü. auf  $M$ . Dann ist  $\tilde{f}$  integrierbar auf  $M$  mit  $\int_M f \, dx = \int_M \tilde{f} \, dx$ .
- (e) Die Nullfortsetzung  $\bar{f} : \mathbb{R}^n \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$  von  $f$  (vgl. Satz 21.12) ist auf jeder messbaren Menge  $\tilde{M} \subset \mathbb{R}^n$  integrierbar mit  $\int_{M \cap \tilde{M}} f \, dx = \int_{\tilde{M}} \bar{f} \, dx$ .

Aussage (d) bedeutet, dass Änderung der Funktionswerte von  $f$  auf Nullmenge das Integral nicht verändert. *Beachte:* Derartige Änderung beeinflusst auch die Messbarkeit nicht!

**Beweis.** Seien  $\{h_k\}$  und  $\{\tilde{h}_k\}$  aus  $T^1(\mathbb{R}^n)$   $L^1$ -CF zu  $f$  bzw.  $g$ .

Zu (a): Es ist  $h_k + \tilde{h}_k \rightarrow f + g$  f.ü. auf  $M$ . Wegen  $\int_M |(h_k + \tilde{h}_k) - (h_l + \tilde{h}_l)| \, dx \leq \int_M |h_k - h_l| \, dx + \int_M |\tilde{h}_k - \tilde{h}_l| \, dx$  ist  $\{h_k + \tilde{h}_k\}$   $L^1$ -CF zu  $f + g \implies f + g$  ist integrierbar auf  $M$  und Grenzübergang in  $\int_M h_k + \tilde{h}_k \, dx = \int_M h_k \, dx + \int_M \tilde{h}_k \, dx$  liefert die Behauptung für  $f + g$ , analog für  $cf$ . Wegen  $f - g = f + (-g)$  folgt der Rest.

Zu (b): Offenbar ist  $\{\chi_{\tilde{M}} h_k\}$   $L^1$ -CF zu  $\chi_{\tilde{M}} f$  auf  $M$  und  $\{h_k\}$  ist  $L^1$ -CF zu  $f$  auf  $\tilde{M}$ . Mit  $\int_M h_k \chi_{\tilde{M}} \, dx = \int_{\tilde{M}} h_k \, dx \, \forall k \in \mathbb{N}$  folgt die Behauptung durch Grenzübergang.

Zu (c): Nach (b) ist  $f$  auf  $M_1, M_2$  integrierbar. Wegen  $f = \chi_{M_1} f + \chi_{M_2} f$  folgt die Behauptung aus (a) und (b).

Zu (d): Da  $\{h_k\}$  auch  $L^1$ -CF zu  $\tilde{f}$  ist, folgt die Integrierbarkeit mit gleichem Integral.

Zu (e): Es ist  $\{\chi_{M \cap \tilde{M}} h_k\}$   $L^1$ -CF zu  $f$  auf  $M \cap \tilde{M}$  und auch zu  $\tilde{f}$  auf  $\tilde{M}$ . Damit folgt leicht die Behauptung. ■

**Satz 7 (Eigenschaften des Integrals).** Es gilt:

- (a) (Integrierbarkeit) Für  $f : M \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$  messbar gilt:  $f$  ist integrierbar auf  $M \iff |f|$  ist integrierbar auf  $M$ .
- (b) (Beschränktheit) Sei  $f$  integrierbar auf  $M$ , dann  $|\int_M f \, dx| \leq \int_M |f| \, dx$ .
- (c) (Monotonie) Seien  $f, g$  integrierbar auf  $M$ , dann  $f \leq g$  f.ü. auf  $M \implies \int_M f \, dx \leq \int_M g \, dx$ .
- (d) Sei  $f$  integrierbar auf  $M$ , dann  $\int_M |f| \, dx = 0 \iff f = 0$  f.ü. auf  $M$ .

In Analogie zu Treppenfunktionen ist  $\|f\|_1 := \int_M |f| \, dx$  auf  $L^1(M)$  eine Halbnorm, aber keine Norm.  $\|f\|_1$  heißt  $L^1$ -Halbnorm. *Hinweis:* Lineare Abbildung  $A : X \rightarrow Y$  durch  $\|Ax\|_Y \leq c\|x\|_Y$  liefert den Begriff “Beschränktheit” in (6).

**Beweis.** Zu (a): Sei  $f$  integrierbar auf  $M$  und sei  $\{h_k\}$   $L^1$ -CF zu  $f$ , dann  $\|h_k\| \rightarrow \|f\|$  f.ü. auf  $M$ . Wegen  $\int_M ||h_k| - |h_l|| dx \stackrel{\text{Folgerung 1.b}}{\leq} \int_M |h_k - h_l| dx$  ist  $\{|h_k|\}$   $L^1$ -CF zu  $|f| \implies |f|$  ist integrierbar, andere Richtung später.

Zu (b): Für  $L^1$ -CF  $\{h_k\}$  zu  $f$  gilt nach *Satz 1.c*  $|\int_M h_k dx| \leq \int_M |h_k| dx$ . Da  $\{|h_k|\}$   $L^1$ -CF zu  $f$  folgt die Behauptung durch Grenzübergang.

Zu (c): Nach Rechenregel ist  $(g - f)$  integrierbar. Wegen  $|g - f| = g - f$  f.ü. auf  $M$  folgt  $0 \leq |\int_M (g - f) dx| \stackrel{(b)}{\leq} \int_M |g - f| dx \stackrel{\text{Satz 6.d}}{=} \int_M g dx - \int_M f dx \implies$  Behauptung.

Zu (a): Für " $\Leftarrow$ " sei  $|f|$  integrierbar, wähle zu  $f^\pm$  ( $f = f^+ - f^-$ ) jeweils monotone Folge von Treppenfunktionen  $\{h_k^\pm\}$  gemäß *Folgerung 21.16*, folglich liefert  $h_k := h_k^+ - h_k^-$  Folge von Treppenfunktionen  $h_k \rightarrow f$  f.ü. auf  $M$ . Wegen  $|h_k| \leq |f|$  f.ü. auf  $M$  ist  $\int_M |h_k| dx \leq \int_M |f| dx \forall k \in \mathbb{N}$ . Folglich ist monotone Folge  $\int_M |h_k| dx$  in  $\mathbb{R}$  beschränkt und damit konvergent. Da  $h_k^\pm$  jeweils gleiches Vorzeichen haben wie " $f^\pm$ " und Folgen monoton sind, ist  $||h_l| - |h_k|| = |h_l| - |h_k| = |h_l - h_k| \forall l > k$  und somit auch  $\int_M |h_l - h_k| dx = \int_M |h_l| - |h_k| dx = |\int_M |h_l| dx - \int_M |h_k| dx| \forall l > k$ . Als konvergente Folge ist  $\{\int_M |h_k| dx\}$  CF in  $\mathbb{R}$  und folglich ist  $\{h_k\}$   $L^1$ -CF und sogar  $L^1$ -CF zu  $f$ . Damit ist  $f$  integrierbar.

Zu (d): Für  $f = 0$  f.ü. auf  $M$  ist offenbar  $\int_M |f| dx = 0$ . Sei nun  $\int_M |f| dx = 0$ . Mit  $M_k := \{x \in M \mid |f| \geq \frac{1}{k}\}$  ist  $\forall k \in \mathbb{N} \ 0 = \int_{M \setminus M_k} |f| dx + \int_{M_k} |f| dx \geq \int_{M \setminus M_k} 0 dx + \int_{M_k} \frac{1}{k} dx \geq \frac{1}{k} |M_k| \geq 0 \implies |M_k| = 0 \ \forall k$ , wegen  $\{f \neq 0\} = \bigcup_{k \in \mathbb{N}} M_k \implies |\{f \neq 0\}| \leq \sum_{k=1}^{\infty} |M_k| = 0 \implies$  Behauptung. ■

**Folgerung 8.** Sei  $f$  auf  $M$  integrierbar

- (a) Für  $\alpha_1, \alpha_2 \in \mathbb{R}$  gilt  $\alpha_1 \leq f \leq \alpha_2$  f.ü. auf  $M \implies \alpha_1 |M| \leq \int_M f dx \leq \alpha_2 |M|$ .
- (b) Es gilt  $f \geq 0$  f.ü. auf  $M \implies \int_{M_k} f dx \geq 0$ .
- (c) Es gilt  $\tilde{M} \subset M$  messbar,  $f \geq 0$  f.ü. auf  $M \implies \int_{\tilde{M}} |f| dx \leq \int_M f dx$  (linkes Integral existiert nach Satz 6.b)

**Beweis.** Wegen  $\int_M \alpha_j dx = \alpha_j |M|$  für  $|M|$  endlich folgt (a) direkt aus Monotonie des Integrals. Fälle  $|M| = +\infty$  folgen leicht direkt.

Zu (b): Folgt mit  $\alpha_1 = 0$  aus (a).

Zu (c): Folgt, da  $\chi_{\tilde{M}} f \leq f$  f.ü. auf  $M$  aus Monotonie. ■

In Vorüberlegungen zu Integral wurde gewisse Stetigkeit der Integralabbildung angestrebt. Integral bzgl.  $L^1$ -Halbnorm ist stetig.

**Satz 9.** Sei  $f, f_k : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$  integrierbar auf  $M \subset \mathbb{R}^n$  und sei  $\lim_{k \rightarrow \infty} \int_M |f_k - f| dx = 0$  ( $\|f_k - f\|_1 \rightarrow 0$ ). Dann ist  $\lim_{k \rightarrow \infty} \int_M f_k dx = \int_M f dx$ . Weiterhin gibt es Teilfolge  $\{f_{k'}\}$  mit  $f_{k'} \rightarrow f$  f.ü. auf  $M$ .



**Beweis.** Aus Beschränktheit nach Satz 7 folgt  $|\int_M f_k dx - \int_M f dx| \leq \int_M |f_k - f| dx \xrightarrow{k \rightarrow \infty} 0 \implies$  erste Konvergenzaussage. Wähle nun TF  $\{f_{k_l}\}_l$  mit  $\int_M |f_{k_l} - f| dx \leq \frac{1}{2^{l+1}} \forall l \in \mathbb{N}$ . Für  $\epsilon > 0$  sei  $M_\epsilon := \{x \in M \mid \limsup_{l \rightarrow \infty} |f_{k_l} - f| \geq \epsilon\} \implies M_\epsilon \subset \bigcup_{l=j}^\infty \{|f_{k_l} - f| > \epsilon\} \forall j \in \mathbb{N} \implies |M_\epsilon| \leq \sum_{l=j}^\infty |\{|f_{k_l} - f| > \epsilon\}| \leq \frac{1}{\epsilon} \sum_{l=j}^\infty \int_M |f_{k_l} - f| dx \leq \frac{1}{\epsilon} \sum_{l=j}^\infty \frac{1}{2^{l+1}} = \frac{1}{2^j \epsilon} \forall j \in \mathbb{N} \implies |M_\epsilon| = 0 \forall \epsilon > 0 \implies f_{k_l} \xrightarrow{l \rightarrow \infty} f$  f.ü. auf  $M$ . ■

**Satz 10 (Majorantenkriterium).** Seien  $f, g : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$  messbar,  $M \subset D$  messbar. Dann  $|f| \leq g$  f.ü. auf  $M$  und  $g$  integrierbar auf  $M \implies f$  ist integrierbar auf  $M$ . Man nennt  $g$  auch integrierbare Majorante von  $f$ .

**Lemma 11.** Sei  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$  messbar auf  $M$ , sei  $f \geq 0$  auf  $M$  und sei  $\{h_k\}$  Folge von Treppenfunktionen mit

$$0 \leq h_1 \leq h_2 \leq \dots \leq f \text{ und } \int_M h_k dx \text{ beschränkt} \quad (8)$$

$\implies \{h_k\}$  ist  $L^1$ -CF zu  $f$  und falls  $h_k \rightarrow f$  f.ü. auf  $M$  ist  $f$  integrierbar (vgl. Folgerung 21.16).

**Beweis.** Offenbar sind alle  $h_k$  integrierbar und wegen Monotonie ist  $|\int_M h_k dx - \int_M h_l dx| = \int_M |h_k - h_l| dx \forall k \geq l$ . Da  $\{\int_M h_k dx\}$  konvergiert in  $\mathbb{R}$  als monotone, beschränkte Folge, ist es CF in  $\mathbb{R}$ , somit ist  $\{h_k\}$   $L^1$ -CF. Falls noch  $h_k \rightarrow f$  f.ü., dann ist  $\{h_k\}$   $L^1$ -CF zu  $f$  und damit ist  $f$  integrierbar. ■

**Beweis.** (zu Satz 10) Mit  $f$  ist auch  $|f|$  messbar und nach Folgerung 21.16 existiert Folge  $\{h_k\}$  von Treppenfunktionen mit  $0 \leq h_1 \leq h_2 \leq \dots \leq |f| \leq g$  auf  $M$  und  $h_k \rightarrow |f|$  f.ü. auf  $M$ .  $\{\int_M h_k dx\}$  ist beschränkt in  $\mathbb{R}$  da  $g$  integrierbar ist  $\xrightarrow{\text{Lemma 11}} \{h_k\}$  ist  $L^1$ -CF zu  $|f| \implies |f|$  ist integrierbar auf  $M \xrightarrow{\text{Satz 7}} f$  ist integrierbar auf  $M$ . ■

**Folgerung 12.** Seien  $f, g : M \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$  messbar und  $|M| < \infty$ . Dann

- (a) Falls  $f$  beschränkt auf  $M$  ist, dann ist  $f$  integrierbar auf  $M$ .
- (b) Seien  $f$  beschränkt und  $g$  integrierbar auf  $M$ , dann ist  $f \cdot g$  integrierbar auf  $M$ .

Hinweis: Folglich sind stetige Funktionen auf kompakten Mengen integrierbar (vgl. Theorem von Weierstraß).

**Beweis.** Sei  $|f| \leq \alpha$  auf  $M$  für ein  $\alpha \in \mathbb{R}$ , dann ist konstante Funktion  $f_1 = \alpha$  integrierbare Majorante von  $|f|$  und  $f_2 = \alpha|g|$  ist integrierbare Majorante zu  $f \cdot g$ . Majorantenkriterium liefert die Behauptung. ■

## 22.4 Grenzwertsätze

Vertauschbarkeit von Integration und Grenzübergang ist zentrale Frage, die grundlegende Grenzwertsätze beansprucht. Ziel:  
 $\lim_{k \rightarrow \infty} \int_M f_k(x) dx = \int_M \lim_{k \rightarrow \infty} f_k(x) dx$

**Theorem 13 (Lemma von Fatou).** Seien  $f_k : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow [0, \infty]$  integrierbar auf  $M \subset D$  für  $k \in \mathbb{N}$ . Dann ist  $f(x) := \lim_{k \rightarrow \infty} f_k(x) \forall x \in M$  integrierbar auf  $M$  und

$$\int_M f dx = \int_M \liminf_{k \rightarrow \infty} f_k dx \leq \liminf_{k \rightarrow \infty} \int_M f_k dx$$

falls Grenzwert rechts existiert.

Keine Gleichheit hat man z.B. für  $\{h_k\}$  aus Beispiel 2 mit  $\alpha_k = 1 \forall k$ . Denn  $\int_{\mathbb{R}} 0 dx = \int_{\mathbb{R}} \liminf_{k \rightarrow \infty} h_k dx < \liminf_{k \rightarrow \infty} \int_{\mathbb{R}} h_k dx = 1$ .

**Beweis.** Auf  $M$  ist  $0 \leq g_k := \inf_{l \geq k} f_l \leq l_j \forall j \geq k, k \in \mathbb{N}$ .  $g_j \leq g_2 \leq \dots$  und  $\lim_{k \rightarrow \infty} g_k = \liminf_{k \rightarrow \infty} f_k = f$ , damit sind nach Satz 21.14 alle  $g_k$  messbar und nach Satz 10 auch integrierbar. Für jedes  $k \in \mathbb{N}$  wählen wir gemäß Folgerung 21.16 Folge  $\{h_{k_l}\}_l$  von Treppenfunktionen mit  $0 \leq h_{k_1} \leq h_{k_2} \leq \dots \leq g_k, h_{k_l} \xrightarrow{l \rightarrow \infty} g_k$  f.ü. auf  $M$ . Nach Lemma 11 ist  $\{h_{k_l}\}_l$   $L^1$ -CF zu  $g_k$ . Wendet man Satz 21.19 (von Egorov) auf  $g_l \rightarrow f$  auf  $B_k(0) \cap M$  an, dann  $\exists A'_k \subset \mathbb{R}^n$  messbar mit  $|A'_k| < \frac{1}{2^{k+1}}$  und (evtl. TF)  $|g_k - f| < \frac{1}{k}$  auf  $(B_k(0) \cap M) \setminus A'_k$ .

Analog für Folge  $h_{k_l} \xrightarrow{l \rightarrow \infty} g_k : \exists A''_k \subset \mathbb{R}^n$  mit  $|A''_k| < \frac{1}{2^{k+1}}$  und (evtl. TF)  $|h_{k_l} - g_k| < \frac{1}{k}$  auf  $(B_k(0) \cap M) \setminus A''_k$ . Setze  $A_k := A'_k \cup A''_k$ , offenbar  $|A_k| < \frac{1}{2^k}, h_k := h_{k_k}$ . Definiere rekursiv  $\tilde{h}_1 := h_1, \tilde{h}_k := \max(\tilde{h}_{k-1}, h_k) \implies h_k \leq \tilde{h}_k \leq g_k \leq f_k$  und  $\tilde{h}_{k-1} \leq \tilde{h}_k \forall k \in \mathbb{N} \implies |\tilde{h}_k - f| \leq |\tilde{h}_k - g_k| + |g_k - f| \leq |h_k - g_k| + |g_k - f| \leq \frac{2}{k}$  auf  $(B_k(0) \cap M) \setminus A_k$ . Mit  $\tilde{A}_l := \bigcup_{k=l}^{\infty} A_k$  folgt  $|\tilde{A}_l| \leq \frac{1}{2^{l-1}}$  und  $|\tilde{h}_k - f| \leq \frac{2}{k}$  auf  $(B_k(0) \cap M) \setminus \tilde{A}_l \forall k \geq l$ . Folglich  $\tilde{h}_k \rightarrow f$  f.ü. auf  $M$  und wegen Monotonie ist  $\{\tilde{h}_k\}$   $L^1$ -CF zu  $f$ .  $\int_M f dx \stackrel{\text{Def.}}{=} \lim_{k \rightarrow \infty} \int_M \tilde{h}_k dx \stackrel{\text{Monot.}}{\leq} \liminf_{k \rightarrow \infty} \int_M f_k dx \implies$  Behauptung. ■

**Theorem 14 (monotone Konvergenz).** Seien  $f_k : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$  integrierbar auf  $M \subset D \forall k \in \mathbb{N}$  mit  $f_1 \leq f_2 \leq \dots$  f.ü. auf  $M$  und  $f_k \rightarrow f$  f.ü. auf  $M$ , dann ist  $f$  integrierbar auf  $M$  und

$$\int_M f dx = \int_M \lim_{k \rightarrow \infty} f_k dx = \lim_{k \rightarrow \infty} \int_M f_k dx$$

falls Grenzwert rechts existiert.

**Bemerkung 15.** Theorem 14 bleibt richtig falls man  $f_1 \geq f_2 \geq \dots$  f.ü. auf  $M$  hat. Ferner ist wegen Monotonie die Beschränktheit der Folge  $\{\int_M f_k dx\}$  für Existenz der Grenzwerten ausreichend.

## 22.4 Grenzwertsätze

Hinweis: Für messbare Funktion  $f$  schreibt man auch  $\int_M f \, dx = \pm\infty$  falls es Folge integrierbarer Funktionen  $\{f_k\}$  gibt mit  $\pm f_1 \leq \pm f_2 \leq \dots \leq f$  und  $\int_M f_k \, dx \rightarrow \pm\infty$ .

**Beweis.** Nach *Theorem 13 (von Fatou)* ist  $f - f_1 = \lim_{k \rightarrow \infty} f_k - f_1$  integrierbar auf  $M$  und damit auch  $f = (f - f_1) + f_1 \implies \int_M f - f_1 \, dx \leq \lim_{k \rightarrow \infty} \int_M f_k - f_1 \, dx = \lim_{k \rightarrow \infty} \int_M f_k \, dx - \int_M f_1 \, dx$

Monot.  $\leq \int_M f \, dx - \int_M f_1 \, dx = \int_M f - f_1 \, dx \implies$  Behauptung. ■

**Theorem 16 (majorisierte Konvergenz).** Seien  $f_k, g : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$  messbar für  $k \in \mathbb{N}$  und sei  $g$  integrierbar auf  $M \subset D$  mit  $|f_k| \leq g$  f.ü. auf  $M \, \forall k \in \mathbb{N}$  und  $f_k \rightarrow f$  f.ü. auf  $M$

$$\implies \lim_{k \rightarrow \infty} \int_M |f_k - f| \, dx = 0 \quad (9)$$

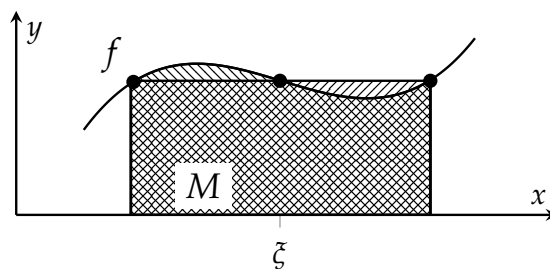
und  $\int_M f \, dx = \int_M \lim_{k \rightarrow \infty} f_k \, dx = \lim_{k \rightarrow \infty} \int_M f_k \, dx$  wobei alle Integrale existieren.

**Beweis.** Nach *Majorantenkriterium* sind f.ü. alle  $f_k$  integrierbar auf  $M$ . Nach *Theorem 13* gilt:  $\int_M 2g \, dx = \int_M 2g - |f_k - f| \, dx \leq \liminf_{k \rightarrow \infty} \int_M 2g - |f_k - f| \, dx \implies 0 \leq \liminf_{k \rightarrow \infty} \int_M 2g \, dx - \int_M |f_k - f| \, dx \implies (9)$ . *Satz 9*  $\implies$  Behauptung. ■

**Folgerung 17.** Seien  $f_k : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$  integrierbar auf  $M$  für  $k \in \mathbb{N}$ . Sei  $|M| < \infty$  und konvergiere  $f_k \rightarrow f$  gleichmäßig auf  $M \implies f$  ist integrierbar auf  $M$  und  $\int_M f \, dx = \lim_{k \rightarrow \infty} \int_M f_k \, dx$ .

**Theorem 18 (Mittelwertsatz der Integralrechnung).** Sei  $M \subset \mathbb{R}^n$  kompakt und zusammenhängend und sei  $f : M \rightarrow \mathbb{R}$  stetig

$$\implies \exists \xi \in M : \int_M f \, dx = f(\xi) |M|.$$



**Beweis.** Aussage ist klar für  $|M| = 0$ , sei deshalb  $|M| > 0$ .  $f$  ist stetig auf kompakter Menge  $M \xrightarrow[\text{(von Weierstraß)}]{\text{Theorem 15.3}} \exists$  Minimalstelle  $x_1 \in M$ , Maximalstelle  $x_2 \in M$ . Setze  $\gamma :=$

$$\int_M f \, dx \xrightarrow[\text{(Folgerung 8)}]{=} f(x_1) \leq \frac{\gamma}{|M|} \leq f(x_2) \xrightarrow[\text{(Zwischenwertsatz)}]{\text{Theorem 15.11}} \exists \xi \in M : f(\xi) = \frac{\gamma}{|M|} \implies$$

Behauptung. ■

## 22.5 Parameterabhängige Integrale

Seien  $M \subset \mathbb{R}^n$  messbar,  $P \subset \mathbb{R}^m$  Menge von Parametern,  $f : M \times P \rightarrow \mathbb{R}$ . Betrachte parameterabhängige Funktion

$$F(p) := \int_M f(x, p) \, dx. \quad (10)$$

**Satz 19 (Stetigkeit).** Sei  $M \subset \mathbb{R}^n$  messbar,  $P \subset \mathbb{R}^m$  und  $f : M \times P \rightarrow \mathbb{R}$  Funktion mit

- $f(x, \cdot)$  messbar  $\forall p \in P$ ,
- $f(x, \cdot)$  stetig für f.a.  $x \in M$ .

Weiterhin gebe es integrierbare Funktion  $g : M \rightarrow \mathbb{R}$  mit  $|f(x, p)| \leq g(x)$  für f.a.  $x \in M$  und  $\forall p \in P$ . Dann existieren Integrale in (10)  $\forall p \in P$  und  $F$  ist stetig auf  $P$ .

**Beweis.**  $f(\cdot, p)$  ist integrierbar auf  $M \forall p \in P$  nach Satz 10. Fixiere  $p \in P$  und betrachte  $\{p_k\}$  in  $P$  mit  $p_k \rightarrow p$ . Setze  $f_k(x) := f(x, p_k)$ . Stetigkeit von  $f(x, \cdot)$  liefert  $f_k(x) = f(x, p_k) \xrightarrow{k \rightarrow \infty} f(x, p)$  für f.a.  $x \in M \xrightarrow{\text{Theorem 16}} F(p_k) = \int_M f_k \, dx \rightarrow \int_M f(x, p) \, dx = F(p) \xrightarrow[p \in P \text{ ist beliebig}]{}$  Behauptung. ■

**Satz 20 (Differenzierbarkeit).** Seien  $M \subset \mathbb{R}^n$  messbar,  $P \subset \mathbb{R}^m$  offen und  $f : M \times P \rightarrow \mathbb{R}$  mit

- $f(\cdot, p)$  ist integrierbar auf  $M \forall p \in P$ ,
- $f(x, \cdot)$  ist stetig differenzierbar auf  $P$  für f.a.  $x \in M$ .

Weiterhin gebe es integrierbare Funktion  $g : M \rightarrow \mathbb{R}$  mit  $|f_p(x, p)| \leq g(x)$  für f.a.  $x \in M$  und  $\forall p \in P \implies f$  aus (10) ist differenzierbar auf  $P$  mit

$$F'(p) = \int_M f_p(x, p) \, dx. \quad (11)$$

Hinweis: Integral in (11) ist komponentenweise zu verstehen und liefert für jedes  $p \in P$  Wert in  $\mathbb{R}^m$ . Betrachtet man für  $p = (p_1, \dots, p_m) \in \mathbb{R}^m$  nun  $p_j$  als Parameter und fixiert andere  $p_i$ , dann liefert (11) partielle Ableitung

$$F_{p_j}(p) = \int_M f_{p_j}(x, p) \, dx \text{ für } j = 1, \dots, m.$$

**Beweis.** Selbststudium (vgl. Königsberger: Analysis 2, Abschnitt 8.4). ■

## 22.6 Riemann-Integral

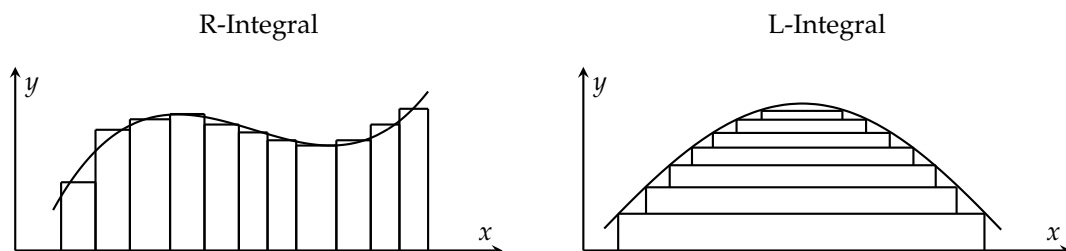
Das Riemann-Integral ist ein klassischer Integralbegriff mit konzeptioneller Bedeutung. Seine Einführung ist etwas einfacher als bei Lebesgue-Integral, da keine messbare Mengen und Funktionen erforderlich sind. Das Riemann-Integral selbst ist aber weniger leistungsfähig und wird nur in speziellen Situationen angewandt. Es werden ebenfalls Funktionen durch Treppenfunktionen approximiert: Seien  $f : Q \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  mit  $Q \in \mathcal{Q}$  beschränkte Funktion,  $T_{\mathcal{Q}}(Q)$  Menge der Treppenfunktionen der Form

$$h = \sum_{j=1}^n c_j \chi_{Q_j} \text{ mit } \bigcup_{j=1}^l Q_j = Q, Q_j \in \mathcal{Q} \text{ sind paarweise disjunkt, } c_j \in \mathbb{R}.$$

- Quader  $\{Q_j\}_{j=1}^l$  werden als *Zerlegung* zugehörig zu  $h$  bezeichnet.
- Für Quader  $Q' = I'_1 \times \dots \times I'_n \in \mathcal{Q}$  mit Intervallen  $I_j \in \mathbb{R}$  heißt  $\sigma_Q := \max |I'_j|$  (wobei  $|I'_j|$  Intervalllänge) *Feinheit* von  $Q'$  (setze  $\sigma_{\emptyset} = 0$ ).
- Für  $h = \sum_{j=1}^l c_j \chi_{Q_j}$  heißt  $\sigma_h := \max_j \sigma_{Q_j}$  *Feinheit* der Treppenfunktion  $h$ .
- Treppenfunktion  $h = \sum_{j=1}^l c_j \chi_{Q_j} \in T_{\mathcal{Q}}(Q)$  heißt *(Riemann-)zulässig* für  $f$  falls  $\forall j \exists x_j \in Q_j : c_j = f(x_j)$ , d.h. auf jedem Quader  $Q_j$  stimmt  $h$  mit  $f$  in (mindestens) einem Punkt  $x_j$  überein.
- Zu zulässigen  $h$  nennen wir  $S(h) := \sum_{j=1}^l c_j |Q_j| = \int_Q h = \sum_{j=1}^l f(x_j) |Q_j|$  *Riemann-Summe* zu  $h$ .
- Folge  $\{h_k\}$  zulässiger Treppenfunktionen zu  $f$ , deren Feinheit gegen Null geht (d.h.  $\sigma_{h_k} \rightarrow 0$ ) heißt *Riemann-Folge* zu  $f$ .
- Funktion  $f$  heißt *Riemann-integrierbar* (*R-integrierbar*) auf  $Q$  falls  $s \in \mathbb{R}$  existiert mit

$$S = \lim_{k \rightarrow \infty} S(h_k) \text{ für alle Riemann-Folgen } \{h_k\} \text{ zu } f \quad (12)$$

und Grenzwert  $R\text{-}\int_Q f(x) dx := S$  heißt *Riemann-Integral* (kurz *R-Integral*) von  $f$  auf  $Q$ .



**Satz 21.** Sei  $f : Q \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  stetig und  $Q \in \mathcal{Q}$  abgeschlossen. Dann ist  $f$  (Lebesgue-)integrierbar und Riemann-integrierbar auf  $Q$  mit

$$R\text{-}\int_Q f \, dx = \int_Q f \, dx.$$

**Bemerkung 22.** Sei  $f : Q \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  beschränkt und  $N := \{x \in Q \mid f \text{ ist nicht stetig in } x\}$ . Dann kann man zeigen:  $f$  ist R-integrierbar  $\iff N$  ist Nullmenge. Man sieht jedoch leicht: Dirichlet-Funktion (Beispiel 21.5) auf  $[0, 1]$  ist nicht R-integrierbar, denn Treppenfunktionen  $h_0 = 0$  und  $h_1 = 1$  auf  $[0, 1]$  sind mit beliebig feiner Zerlegung  $\{Q_j\}$  jeweils zulässig mit Riemann-Summen 0 bzw. 1, d.h. eindeutiger Grenzwert in (12) ist nicht möglich.

**Beweis.** (Zu Satz 21) Als stetige Funktion ist  $f$  auf  $Q$  messbar und beschränkt und somit (Lebesgue-)integrierbar. Fixiere nun  $\epsilon > 0$  und sei  $h_k = \sum_{j=1}^{l_k} f(x_{k_j}) \chi_{Q_{k_j}}$  Riemann-Folge von Treppenfunktionen zu  $f$ . Für  $|Q| = 0$  folgt Behauptung leicht, da  $S(h_k) = 0 \, \forall k \in \mathbb{N}$ . Sei nun  $|Q| > 0$ . Da  $f$  auf kompakter Menge  $Q$  gleichmäßig stetig ist (Satz 14.29), existiert  $\delta > 0$  mit  $|f(x) - f(\tilde{x})| < \frac{\epsilon}{|Q|}$  falls  $|x - \tilde{x}| < \delta$ . Da  $\sigma_{h_k} \rightarrow 0 \, \exists k_0 \in \mathbb{N} : \sigma_{h_k} < \frac{\delta}{\sqrt{n}} \, \forall k \geq k_0 \implies |x - \tilde{x}| < \delta \, \forall x, \tilde{x} \in Q_{k_j}$  falls  $k \geq k_0$  und  $|f(x) - f(x_{k_j})| < \frac{\epsilon}{|Q|} \, \forall x \in Q_{k_j}$  mit  $k \geq k_0 \implies \left| \int_Q f \, dx - \int_Q h_k \, dx \right| \leq \int_Q |f - h_k| \, dx \leq \frac{\epsilon}{|Q|} |Q| = \epsilon \, \forall k \geq k_0$ . Da  $S(h_k) = \int_Q h_k \, dx$  und  $\epsilon > 0$  beliebig ist, folgt  $S(h_k) \rightarrow \int_Q f \, dx$  für jede Riemann-Folge  $\{h_k\}$  zu  $f \implies f$  ist R-integrierbar und Behauptung folgt. ■

**Bemerkung 23.** Begriff des R-Integrals kann in gewissen Fällen auf unbeschränkte Funktionen und unbeschränkten Mengen ausgedehnt werden durch Betrachtung von Grenzwerten

$$R\text{-}\int_Q f \, dx := \lim_{k \rightarrow \infty} R\text{-}\int_{Q_k} f \, dx \quad (13)$$

(vgl. uneigentliche Integrale in Kapitel 23).

Falls  $f$  (Lebesgue-)integrierbar ist erhält man diese Weise das (Lebesgue-)Integral  $\int_Q f \, dx$ . Es gibt spezielle Fälle in denen Grenzwert (13) existiert obwohl  $\int_Q f \, dx$  nicht definiert ist (vgl. Beispiel 23.19 unten).

## 23 Integration auf $\mathbb{R}$

Ziel: Integrale tatsächlich berechnen. Sei  $\int_I f(x) dx$  auf Intervallen  $I = (\alpha, \beta) \subset \overline{\mathbb{R}}$  (mit  $\alpha \leq \beta$ ). Da Randpunkte eines Intervalls  $I \subset \mathbb{R}$  Nullmenge sind, könnte man statt  $(\alpha, \beta)$  auch  $[\alpha, \beta]$ ,  $(\alpha, \beta]$ ,  $[\alpha, \beta)$  verwenden, ohne den Wert des Integrals zu ändern. Dann heißt  $\int_\alpha^\beta f dx$  mit

$$\int_\alpha^\beta f dx := \int_I f dx \text{ und } \int_\beta^\alpha f dx := - \int_\alpha^\beta f dx$$

(wobei  $\alpha = -\infty$  bzw.  $\beta = \infty$  zugelassen sind) *bestimmtes Integral* von  $f$  auf  $I$ . Beachte: Alle Intervalle sind messbare Mengen (vgl. Satz 21.6 und Satz 21.8). Nach Satz 22.6:

**Satz 1.** Sei  $f : I \rightarrow \mathbb{R}$  integrierbar auf  $I$ . Dann ist  $f$  auch auf allen Teilintervallen  $\tilde{I} \subset I$  integrierbar.

**Theorem 2 (Hauptsatz der Differential- und Integralrechnung).** Sei  $f : I \rightarrow \mathbb{R}$  stetig und integrierbar auf Intervall  $I \subset \mathbb{R}$  und sei  $x_0 \in I$ . Dann:

- (a)  $\tilde{F} : I \rightarrow \mathbb{R}$  mit  $\tilde{F}(x) := \int_{x_0}^x f(y) dy \quad \forall x \in I$  ist Stammfunktion von  $f$  auf  $I$ ,
- (b) Für jede Stammfunktion  $F : I \rightarrow \mathbb{R}$  von  $f$  auf  $I$  gilt

$$F(b) - F(a) = \int_a^b f(x) dx \quad \forall a, b \in I. \quad (1)$$

**Bemerkung 3.** – Damit besitzt jede stetige Funktion auf  $I$  Stammfunktion.

- (1) ist zentrale Formel zur Berechnung von Integralen auf  $\mathbb{R}$ . In (1) schreibt man auch

$$F(b) - F(a) = F(x) \Big|_a^b = F \Big|_a^b = [F(x)]_a^b = [F]_a^b.$$

**Beweis.** Zu (a): Fixiere  $x \in I$ , dann gilt für  $t \neq 0$ :

$$\frac{\tilde{F}(x+t) - \tilde{F}(x)}{t} = \frac{1}{t} \left( \int_{x_0}^{x+t} f dy - \int_{x_0}^x f dy \right) = \frac{1}{t} \int_x^{x+t} f dy =: \varphi(t) \text{ wobei nach Satz 1}$$

alle Integrale existieren  $\xrightarrow{\text{Theorem 22.18}} \forall t \neq 0 \exists \xi_t \in [x, x+t] \text{ (bzw. } [x+t, x])$ :

$$\varphi(t) = \frac{1}{|t|} f(\xi_t) \cdot |t| = f(\xi_t) \xrightarrow[\text{stetig}]{f \text{ ist}} \tilde{F}'(x) = \lim_{t \rightarrow 0} \varphi(t) = f(x) \implies \text{Behauptung.}$$

Zu (b): Für beliebige Stammfunktion  $F$  von  $f$  gilt

$$\begin{aligned} F(x) &= \tilde{F}(x) + c \text{ für ein } c \in \mathbb{R} \text{ (vgl. Satz 20.1)} \\ \implies F(b) - F(a) &= \tilde{F}(b) - \tilde{F}(a) = \int_{x_0}^b f dx - \int_{x_0}^a f dx = \int_a^b f dx \implies \\ &\text{Behauptung.} \end{aligned}$$

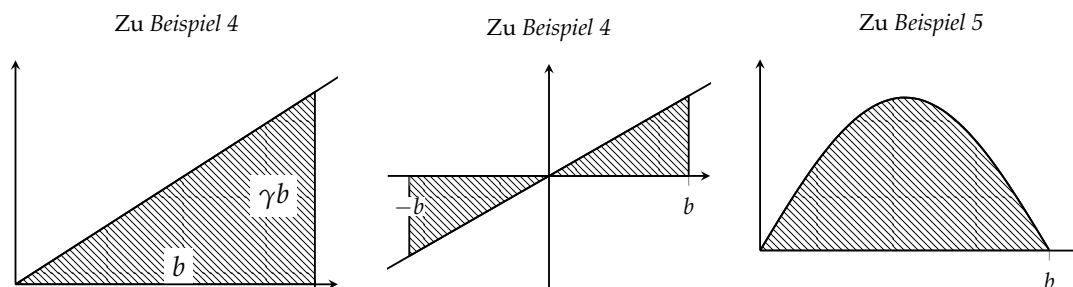
■

**Beispiel 4.**  $\int_a^b \gamma x dx = \frac{\gamma}{2} x^2 \Big|_a^b = \frac{\gamma}{2} (b^2 - a^2).$

- Sei  $a = 0$ , dann ist Integral oben gleich  $\frac{b \cdot (\gamma b)}{2}$ .
- Sei  $a = -b < 0$ , dann ist Integral gleich 0.

**Beispiel 5.**  $\int_0^\pi \sin x dx = -\cos x \Big|_0^\pi = 1 - (-1) = 2.$

## 23. Integration auf $\mathbb{R}$



**Satz 6 (Substitution für bestimmte Integrale).** Sei  $f : I \rightarrow \mathbb{R}$  stetig,  $\varphi : I \rightarrow \mathbb{R}$  stetig differenzierbar und streng monoton,  $a, b \in I$ . Dann

$$\int_a^b f(x) dx = \int_{\varphi^{-1}(a)}^{\varphi^{-1}(b)} f(\varphi(y)) \varphi'(y) dy. \quad (2)$$

Formal: Ersetze  $x = \varphi(y)$  und  $dx = \frac{dx}{dy} dy = \varphi'(y) dy$ . Ersetzung des Arguments von  $f$  durch  $x = \varphi(y)$  bezeichnet man als *Substitution* bzw. *Variablentransformation*.

**Beweis.** Sei  $F : I \rightarrow \mathbb{R}$  Stammfunktion von  $f$  auf  $I$  (existiert nach Theorem 2).  
 $\xrightarrow{\text{Satz 20.6}} F(\varphi(\cdot))$  ist Stammfunktion zu  $f(\varphi(\cdot))\varphi'(\cdot)$ .  
 $\xrightarrow{\text{Theorem 2}} \int_{\varphi^{-1}(a)}^{\varphi^{-1}(b)} f(\varphi(y))\varphi'(y) dy = F(\varphi(y)) \Big|_{\varphi^{-1}(a)}^{\varphi^{-1}(b)} = F(b) - F(a) = \int_a^b f(x) dx \implies$   
 Behauptung. ■

**Beispiel 7.**  $\int_0^1 \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} dx \stackrel{x=\varphi(y)=\sin y}{\underset{dx=\cos y dy}{=}} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{1}{\sqrt{1-\sin^2 y}} \cos y dy = \int_0^{\frac{\pi}{2}} 1 dy = \frac{\pi}{2}.$

**Satz 8 (partielle Integration für bestimmte Integrale).** Seien  $f, g : I \rightarrow \mathbb{R}$  stetig und  $F$  bzw.  $G$  zugehörige Stammfunktion,  $a, b \in I$ . Dann

$$\int_a^b f \cdot G dx = F \cdot G \Big|_a^b - \int_a^b F \cdot g dx.$$

**Beweis.** Wegen  $\int f \cdot G dx = F(x) \cdot G(x) - \int F \cdot g dx$  (vgl. Satz 20.2) folgt aus (1):  
 $\int_a^b f \cdot G dx = [\int f \cdot G dx]_a^b = [F \cdot G]_a^b - [\int F \cdot g dx]_a^b = F \cdot G \Big|_a^b - \int_a^b F \cdot g dx. \implies$   
 Behauptung. ■

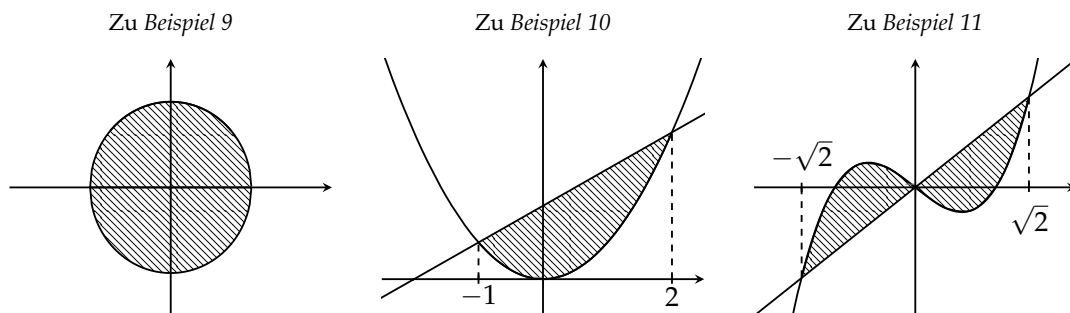
**Beispiel 9 (Fläche des Einheitskreises).** Betrachte  $y = \sqrt{1-x^2}$ . Dann  
 $\int_0^1 \sqrt{1-x^2} dx = \int_0^1 1 \cdot \sqrt{1-x^2} dx = \left[ x \cdot \sqrt{1-x^2} \right]_0^1 - \int_0^1 x \cdot \frac{-2x}{2\sqrt{1-x^2}} dx =$   
 $\int_0^1 \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} dx - \int_0^1 \frac{1-x^2}{\sqrt{1-x^2}} dx \stackrel{\text{Beispiel 7}}{=} \frac{\pi}{2} - \int_0^1 \sqrt{1-x^2} dx \implies$  Viertelkreis hat Fläche  
 $\int_0^1 \sqrt{1-x^2} dx = \frac{\pi}{4}$ , folglich ist die Kreisfläche  $\pi$ .



### 23.1 Uneigentliche Integrale

**Beispiel 10.** Berechne Fläche zwischen Graphen von  $f(x) = x^2, g(x) = x + 2$ . Setze  $f(x) - g(x) = x^2 - x - 2 \implies x_1 = -1, x_2 = 2$ .  $\int_{-1}^2 g - f \, dx = \int_{-1}^2 x + 2 - x^2 \, dx = \left[ \frac{1}{2}x^2 + 2x - \frac{1}{3}x^3 \right]_{-1}^2 = \frac{7}{6}$ .

**Beispiel 11.** Berechne Flächen zwischen Graphen von  $f(x) = x(x-1)(x+1) = x^3 - x, g(x) = x$ . Schnittpunkte sind bei  $x_{1,3} = \pm\sqrt{2}, x_2 = 0$ . Betrachte  $g - f$  auf  $[0, 2]$ . Dann  $\int_0^{\sqrt{2}} g - f \, dx = \int_0^{\sqrt{2}} 2x - x^3 \, dx = \left[ x^2 - \frac{x^4}{4} \right]_0^{\sqrt{2}} = 1$ . Analog  $\int_{-\sqrt{2}}^0 g - f \, dx = 1 \implies$  gesuchte Fläche ist 2.



**Satz 12 (Differenz von Funktionswerten).** Sei  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m, D$  offen,  $f$  stetig differenzierbar,  $[x, y] \subset D$ . Dann

$$f(y) - f(x) = \int_0^1 f'(x + t(y-x)) \cdot (y-x) \, dt = \int_0^1 f'(x + t(y-x)) \, dt \cdot (y-x).$$

Hinweis: Linke Seite ist Element in  $\mathbb{R}^m$  und Integrale sind jeweils komponentenweise zu verstehen (Mitte:  $\mathbb{R}^n$ , rechts:  $\mathbb{R}^{n \times m}$ ). Man vergleiche *Theorem 19.4 (Mittelwertsatz)* und *Theorem 19.9 (Schranksatz)*.

**Beweis.** Sei  $f = (f_1, \dots, f_m), \varphi_k : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$  mit  $\varphi_k(t) = f_k(x + t(y-x)) \implies \varphi_k$  ist differenzierbar auf  $(0, 1)$  mit  $\varphi'_k(t) = f'_k(x + t(y-x)) \cdot (y-x) \xrightarrow{\text{Theorem 2}} f_k(y) - f_k(x) = \varphi_k(1) - \varphi_k(0) = \int_0^1 \varphi'_k(t) \, dt \implies$  Behauptung. ■

### 23.1 Uneigentliche Integrale

Frage: Kann man  $\int_I f \, dx$  für  $I$  unbeschränkt bzw.  $f$  unbeschränkt berechnen? Strategie: Verwende Hauptsatz mittels Grenzprozess!

**Satz 13.** Sei  $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  stetig für  $a, b \in \mathbb{R}$ . Dann:  $f$  ist integrierbar auf  $[a, b] \iff \lim_{\alpha \downarrow a, \alpha \neq a} \int_\alpha^b |f| \, dx$  existiert  $\implies \int_a^b |f| \, dx = \lim_{k \rightarrow \infty} \int_{\alpha_k}^b f \, dx$  für eine Folge  $\alpha_k \downarrow a$ .

### 23.1 Uneigentliche Integrale

**Bemerkung 14.** (a) *Analoge Aussage gilt für  $f : [a, b) \rightarrow \mathbb{R}$  (vgl. Folgerung 22.12).*  
 (b) *Falls  $f$  beschränkt auf  $(a, b]$ , dann ist  $f$  stets integrierbar.*  
 (c) *Integrale können mittels Hauptsatz berechnet werden.*  
 (d) *Für uneigentliche Integrale  $\int_a^b f dx$  im Sinne von Riemann-Integral muss nur  $\lim_{\alpha \downarrow a} \int_\alpha^b f dx$  existieren (vgl. Beispiel 19).*

**Beweis.** Seien  $\alpha_k, a < \alpha_k \forall k$ ,

$$f_k(x) := \begin{cases} f(x) & \text{auf } [\alpha_k, b], \\ 0 & \text{auf } (a, \alpha_k). \end{cases}$$

Offenbar  $|f_k| \leq |f|, f_k \rightarrow f, |f_k| \rightarrow |f|$  f.ü. auf  $(a, b)$ .

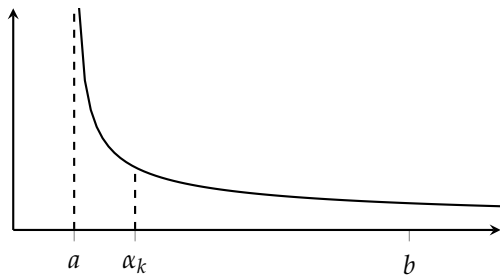
“ $\Rightarrow$ ”:  $f$  ist integrierbar auf  $(a, b] \xrightarrow[\text{Konvergenz}]{\text{majorisierte}} \lim_{k \rightarrow \infty} \int_\alpha^b |f| dx = \lim_{k \rightarrow \infty} \int_\alpha^b |f_k| dx = \int_\alpha^b |f| dx \Rightarrow \text{Behauptung.} \xrightarrow[\text{ohne Beträge}]{\text{analog}} (3).$

“ $\Leftarrow$ ”: Folge  $\{|f_k|\}$  ist monoton wachsend und  $\lim_{k \rightarrow \infty} \int_a^b |f_k| dx = \lim_{k \rightarrow \infty} \int_{\alpha_k}^b |f| dx$  existiert  $\xrightarrow[\text{Konvergenz}]{\text{monotone}} f$  ist integrierbar.

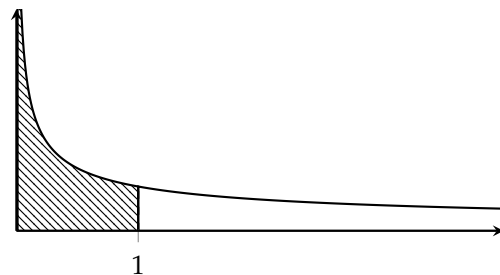
■

**Beispiel 15.**  $\int_0^1 \frac{1}{x^\gamma} dx$  existiert für  $0 < \gamma < 1$  und nicht für  $\gamma \geq 1$ . Denn für  $\gamma \neq 1$  ist  $\int_{\alpha_k}^1 \frac{1}{x^\gamma} dx = \frac{1}{1-\gamma} x^{1-\gamma} \Big|_{\alpha_k}^1 = \frac{1}{1-\gamma} (1 - \alpha_k^{1-\gamma}) \xrightarrow{\alpha_k \downarrow 0} \frac{1}{1-\gamma}$  für  $1 - \gamma > 0$  (keine Konvergenz für  $1 - \gamma < 0$ ),  $\gamma = 1$  analog mit Stammfunktion  $\ln x$ .

Zu Beispiel 14 ( $f_k$ )



Zu Beispiel 15



**Satz 16.** Sei  $f : [a, \infty] \rightarrow \mathbb{R}$  stetig, dann:  $f$  ist integrierbar auf  $[\alpha, \infty] \iff \lim_{\beta \rightarrow \infty} \int_\alpha^\beta |f| dx$  existiert  $\implies \int_0^\infty f dx = \lim_{k \rightarrow \infty} \int_a^{\beta_k} f dx$  für eine Folge  $\beta_k \rightarrow \infty$ .

**Bemerkung 17.** (a) *Analoge Aussage gilt für  $f : (-\infty, b] \rightarrow \mathbb{R}$ .*  
 (b) *Integrale können mittels Hauptsatz berechnet werden.*

### 23.1 Uneigentliche Integrale

(c) Für uneigentliche Riemann-Integrale muss nur  $\lim_{b \rightarrow \infty} \int_a^b f \, dx$  existieren.

**Beweis.** Analog zu Satz 13. ■

**Beispiel 18.**  $\int_1^\infty \frac{1}{x^\gamma} \, dx$  existiert für  $\gamma > 1$  und nicht für  $0 \leq \gamma \leq 1$ . Für  $\gamma \neq 1$  ist  $\int_1^{\beta_k} \frac{1}{x^\gamma} \, dx = \frac{1}{1-\gamma} x^{1-\gamma} \Big|_1^{\beta_k} = \frac{1}{\gamma-1} \left(1 - \beta_k^{1-\gamma}\right) \xrightarrow{\beta_k \rightarrow \infty} \frac{1}{\gamma-1}$  für  $1-\gamma < 0$  (keine Konvergenz für  $1-\gamma > 0$ ). Fall  $\gamma = 1$  analog mit Stammfunktion  $\ln x$ .

**Beispiel 19.** Betrachte  $\int_0^\infty \frac{\sin x}{x} \, dx$  (beachte:  $\frac{\sin x}{x} \xrightarrow{x \rightarrow 0} 1$ ). Offenbar  $\int_{(k-1)\pi}^{k\pi} \left| \frac{\sin x}{x} \right| \, dx \geq \frac{1}{k\pi} \int_{(k-1)\pi}^{k\pi} |\sin x| \, dx \stackrel{\text{Beispiel 5}}{=} \frac{2}{k\pi} \, \forall k \geq 1 \implies \int_0^{k\pi} \left| \frac{\sin x}{x} \right| \, dx \geq \frac{2}{\pi} \sum_{j=1}^k \frac{1}{j} \xrightarrow{k \rightarrow \infty} \infty \implies \frac{\sin x}{x}$  ist nicht integrierbar auf  $(0, \infty)$ . Aber  $\int_1^\beta \frac{1}{x} \sin x \, dx \stackrel{\text{partielle Integration}}{=} \frac{\cos 1}{1} - \frac{\cos \beta}{\beta} - \int_1^\beta \frac{\cos x}{x^2} \, dx$  wegen  $\left| \frac{\cos x}{x^2} \right| \leq \frac{1}{x^2} \, \forall x \neq 0$ ,  $\frac{1}{x^2}$  integrierbar auf  $(1, \infty)$  nach *Beispiel 18*  $\implies \lim_{\beta \rightarrow \infty} \int_1^\beta \frac{\cos x}{x^2} \, dx$  existiert nach *Satz 22.10*  $\implies \lim_{\beta \rightarrow \infty} \int_1^\beta \frac{\sin x}{x} \, dx$  existiert  $\implies \int_0^\infty \frac{\sin x}{x} \, dx = \frac{\pi}{2}$  existiert als uneigentliches Integral im Sinne des R-Integrals (vgl. *Bemerkung 17*) aber nicht als L-Integral.

## 24 Satz von Fubini

### 24.1 Mehrfachintegrale

*Ziel:* Reduktion der Berechnung von  $\int_{\mathbb{R}^n} f \, dx$  auf Integrale über  $\mathbb{R}$ . Betrachte Integrale auf  $X \times Y$  mit  $X = \mathbb{R}^p, Y = \mathbb{R}^q, (x, y) \in X \times Y$ .  $|M|_X$  ist Maß auf  $X$ ,  $Q_X$  Quader in  $X$  usw.

**Theorem 1 (Fubini).** *Sei  $f : X \times Y \rightarrow \mathbb{R}$  integrierbar auf  $X \times Y$ . Dann:*

- (a) *Für Nullmenge  $N \subset Y$  ist  $x \rightarrow f(x, y)$  integrierbar auf  $X \, \forall y \in Y \setminus N$ .*
- (b) *Jedes  $F : Y \rightarrow \mathbb{R}$  mit*

$$F(y) := \int_X f(x, y) \, dx \, \forall y \in Y \setminus N$$

*ist integrierbar auf  $Y$  und*

$$\int_{X \times Y} f(x, y) \, d(x, y) = \int_Y F(y) \, dy = \int_Y \left( \int_X f(x, y) \, dx \right) dy. \quad (1)$$

*Rechte Seite in (1) heißt iteriertes Integral bzw. Mehrfachintegral.*

**Bemerkung 2.** *Analoge Aussage gilt bei Vertauschung von  $X$  und  $Y$  mit*

$$\int_{X \times Y} f(x, y) \, d(x, y) = \int_X \left( \int_Y f(x, y) \, dy \right) dx. \quad (2)$$

*Theorem 1 mit  $f = \chi_N$  für Nullmenge  $N \subset X \times Y$  liefert Beschreibung von Nullmengen in  $X \times Y$ .*

**Folgerung 3.** *Sei  $N \subset X \times Y$  Nullmenge und  $N_Y := \{x \in X \mid (x, y) \in N\} \implies \exists$  Nullmenge  $\tilde{N} \subset Y$  mit  $|N_Y|_X = 0 \, \forall y \in Y \setminus \tilde{N}$ .*

*Hinweis:  $\tilde{N} = \emptyset$  tritt z.B. auf für  $N = \mathbb{R} \times \mathbb{Q} \subset \mathbb{R} \times \mathbb{R}$  ( $\tilde{N} = \mathbb{Q}$ ).*

**Beweis.** (Zu Theorem 1)

Zu (a): Zeige: Theorem 1 gilt für  $f = \chi_M$  mit  $M \subset X \times Y$  messbar,  $|M|_{X \times Y} < \infty$  :  
 $\exists Q_{k_j} \in \mathcal{Q}_{X \times Y}$ , paarweise disjunkt für festes  $k$ , mit

$$M \subset \bigcup_{j \in \mathbb{N}} Q_{k_j} = R_k, |M| \leq \sum_{j=1}^{\infty} |Q_{k_j}| \leq |M| + \frac{1}{k}. \quad (3)$$

Wähle  $Q'_{k_j} \in \mathcal{Q}_X, Q''_{k_j} \in \mathcal{Q}_Y$  mit  $Q_{k_j} = Q'_{k_j} \times Q''_{k_j} \, \forall k, j \in \mathbb{N}$ . Mit  $M_Y := \{x \in X \mid (x, y) \in M\}$  gilt

$$|M_Y|_X \leq \sum_{j=1}^{\infty} |Q'_{k_j}|_X \cdot \chi_{Q''_{k_j}}(y) =: \psi_k(y) \in [0, \infty] \, \forall y \in Y. \quad (4)$$

## 24.1 Mehrfachintegrale

Für festes  $k$  ist  $y \rightarrow \psi_{k_l} := \sum_{j=1}^l |Q'_{k_j}|_X \cdot \chi_{Q''_{k_j}}(y)$  monoton wachsende Folge von Treppenfunktionen in  $T^1(y)$  mit  $\psi_k(y) = \lim_{l \rightarrow \infty} \psi_{k_l}(y) \quad \forall y \in Y$   
 $\implies \int_Y \psi_{k_l}(y) dy = \sum_{j=1}^l |Q'_{k_j}| \cdot |Q''_{k_j}|_Y = \sum_{j=1}^k |Q_{k_j}|_{X \times Y} \stackrel{(3)}{\leq} |M| + \frac{1}{k}$ . Nach Lemma 22.11 ist  $\{\psi_{k_j}\}_l$   $L^1$ -CF zu  $\psi_k$  und  $\psi_k$  integrierbar auf  $Y$  mit

$$|M| \stackrel{(3)}{\leq} \int_Y \psi_k dy = \sum_{j=1}^{\infty} |Q_{k_j}|_{X \times Y} \leq |M| + \frac{1}{k}. \quad (5)$$

Da  $\{\psi_k\}$  monoton fallend ist (wegen  $R_{k+1} \subset R_k$ ) existiert  $\psi(y) := \lim_{k \rightarrow \infty} \psi_k(y) \geq 0 \quad \forall y \in Y$ . Grenzwert in (5) mittels *majorisierter Konvergenz* liefert

$$|M| = \int_Y \psi dx. \quad (6)$$

Falls  $|M| = 0$  folgt  $\psi(y) = 0$  f.ü. auf  $Y \implies |M_Y|_X \leq \psi(y) = 0$  f.ü. auf  $Y \implies$  Folgerung 3 ist bewiesen. Folge  $\{\chi_{R_k}\}$  ist monoton fallend mit  $\chi_{R_k} \rightarrow \chi_M$  f.ü. auf  $X \times Y$  und  $\chi_{R_k}$  integrierbar auf  $X \times Y \implies \{\chi_{R_k}\}$  ist  $L^1$ -CF zu  $\chi_M$  und  $\int_{X \times Y} \chi_{R_k} d(x, y) \rightarrow \int_{X \times Y} \chi_M d(x, y)$ .

Nach Folgerung 3 existiert Nullmenge  $\tilde{N} \subset Y$  mit  $\chi_{R_k}(\cdot, y) \rightarrow \chi_M(\cdot, y)$  f.ü. auf  $X \quad \forall y \in Y \setminus \tilde{N} \implies \psi_k(y)$  ist endlich  $\forall y \in Y \setminus \tilde{N} \stackrel{(3),(4)}{\implies} \chi_{R_k}(\cdot, y)$  ist integrierbar auf  $X \quad \forall k \in \mathbb{N}, y \in Y \setminus \tilde{N} \xrightarrow[\text{Konvergenz}]{\text{monotone}} \chi_M(\cdot, y)$  ist integrierbar auf

$X \quad \forall y \in Y \setminus \tilde{N}$  mit  $\psi_k(y) = \int_X \chi_{R_k}(x, y) dx \rightarrow \int_X \chi_M(x, y) dx$  für f.a.  $y \in Y \stackrel{(6)}{\implies} \int_{X \times Y} \chi_M(x, y) d(x, y) = |M| = \int_Y \left( \int_X \chi_M(x, y) dx \right) dy$  d.h. Behauptung für  $f = \chi_M \xrightarrow[\text{des Integrals}]{\text{Linearität}}$  Behauptung ist richtig für alle Treppenfunktionen.

Zu (b): Sei  $f \geq 0$  integrierbar auf  $X \times Y$ . Wähle zu  $f$  monotone Folge von Treppenfunktionen  $\{h_k\}$  gemäß Folgerung 21.16, dann  $\int_{X \times Y} h_k(x, y) d(x, y) \stackrel{(a)}{=} \int_Y \left( \int_X h_k dx \right) dy$ . Analog zu (a) folgt:  $h_k(\cdot, y) \rightarrow f(\cdot, y)$  f.ü. auf  $X$  für f.a.  $y \in Y \xrightarrow[\text{Konvergenz}]{\text{monotone}}$  Behauptung für  $f$ . Allgemein: Zerlege  $f = f^+ - f^-$  und argumentiere für  $f^\pm$  separat. ■

**Satz 4 (Tonelli).** Sei  $f : X \times Y \rightarrow \mathbb{R}$  messbar. Dann:

$$f \text{ ist integrierbar} \iff \int_Y \left( \int_X |f(x, y)| dx \right) dy \text{ oder } \int_X \left( \int_Y |f(x, y)| dy \right) dx \text{ existiert.} \quad (7)$$

**Bemerkung 5.** (a) Falls eines der iterierten Integrale in (7) existiert, dann gelten (1) und (2).

## 24.1 Mehrfachintegrale

- (b) Existenz von z.B.  $\int_Y \left( \int_X |f| dx \right) dy$  heißt:  $\exists$  Nullmenge  $\tilde{N} \subset Y$  sodass  $F(y) := \int_X |f(x, y)| dx$  existiert  $\forall y \in Y \setminus \tilde{N}$  und mit  $F(y) := 0 \forall y \in \tilde{N}$  ist  $F$  integrierbar auf  $Y$ .

**Beweis.** " $\implies$ ": Mit  $f$  ist auch  $|f|$  integrierbar und Behauptung folgt nach *Theorem 1*.  
 " $\impliedby$ ": Sei  $W_k := (-k, k)^{p+q} \subset X \times Y$  Würfel,  $f_k := \min\{|f|, k\} \cdot \chi_{W_k} \implies f_k$  ist integrierbar auf  $X \times Y$ . Offenbar ist  $\{f_k\}$  wachsend,  $f_k \rightarrow |f|$  f.ü. auf  $X \times Y$ .  
 Falls oberes Integral in (7) existiert, dann:  

$$\int_{X \times Y} f_k d(x, y) \stackrel{\text{Fubini}}{=} \int_Y \left( \int_X f_k dx \right) dy \leq \int_Y \left( \int_X |f| dx \right) dy < \infty$$
  
 $\implies \int_{X \times Y} f_k d(x, y)$  ist beschränkte Folge  $\xrightarrow[\text{Konvergenz}]{\text{monotone}}$   $|f|$  ist integrierbar  
 $\xrightarrow{\text{Satz 22.7}} f$  ist integrierbar  $\implies$  Behauptung. ■

**Folgerung 6.** Sei  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  integrierbar auf  $\mathbb{R}^n$ ,  $x = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$ , dann

$$\int_{\mathbb{R}^n} f(x) dx = \int_{\mathbb{R}} \dots \left( \int_{\mathbb{R}} f(x_1, \dots, x_n) dx_1 \right) \dots dx_n. \quad (8)$$

**Beweis.** Mehrfache Anwendung von *Theorem 1*. ■

**Bemerkung 7.** (1) Reihenfolge der Integration in (8) ist beliebig.

(2) Iterierte Integrale reduzieren Integration auf reelle Integrale über  $\mathbb{R}$ .

(3) Für  $\int_M f dx$  ist  $\chi_M \cdot f$  gemäß (8) integrierbar wobei evtl.  $\int_{\mathbb{R}} \dots dx$  durch  $\int_a^b \dots dx$  mit geeigneten Grenzen ersetzt wird.

**Beispiel 8.** Sei  $f : M \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  stetig,  $M = [a, b] \times [c, d] \implies f$  ist messbar, beschränkt auf  $M \implies M$  ist integrierbar auf  $M \implies \chi_M f$  ist integrierbar auf  $\mathbb{R}^2$   
 $\implies \int_M f dx = \int_{\mathbb{R}^2} \chi_M f dx = \int_{\mathbb{R}} \left( \int_{\mathbb{R}} \chi_M(x_1, x_2) f(x_1, x_2) dx_1 \right) dx_2 =$   
 $\int_{\mathbb{R}} \left( \int_a^b \chi_{[c, d]}(x_2) f(x_1, x_2) dx_1 \right) dx_2 = \int_c^d \left( \int_a^b f(x_1, x_2) dx_1 \right) dx_2.$  Z.B.  
 $f(x_1, x_2) = x_1 \cdot \sin x_2, M = [0, 1] \times [0, \pi],$  dann:  
 $\int_M f dx = \int_0^\pi \left( \int_0^1 x_1 \cdot \sin x_2 dx_1 \right) dx_2 = \int_0^\pi \left[ \frac{1}{2} x_1^2 \cdot \sin x_2 \right]_0^1 dx_2 = \left[ -\frac{1}{2} \cdot \cos x_2 \right]_0^\pi = 1.$

**Beispiel 9.** Sei  $f : M \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  stetig,  $M := \{(x, y) \mid x^2 + y^2 = 1\} \implies \chi_M f$  ist integrierbar auf  $\mathbb{R}^2 \implies \int_M f d(x, y) = \int_{\mathbb{R}} \left( \int_{\mathbb{R}} \chi_M f dy \right) dx = \int_{-1}^1 \int_{-\sqrt{1-x^2}}^{\sqrt{1-x^2}} f(x, y) dy dx$   
 Sei z.B.  $f(x, y) := |y| \implies \int_M |y| d(x, y) = 2 \cdot \int_{-1}^1 \int_0^{\sqrt{1-x^2}} y dy dx = 2 \cdot \int_{-1}^1 \left[ \frac{1}{2} y^2 \right]_0^{\sqrt{1-x^2}} dx =$   
 $\int_{-1}^1 (1 - x^2) dx = \left[ x - \frac{1}{3} x^3 \right]_{-1}^1 = \frac{4}{3}.$

**Beispiel 10.** Sei  $f : M \subset \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  stetig,  $M$  Tetraeder mit Ecken  $0, e_1, e_2, e_3$ .

$$\int_M f d(x, y, z) = \int_0^1 \int_0^{1-x} \int_0^{1-x-y} f(x, y, z) dz dy dx.$$

Z.B.  $f(x, y, z) = 1:$   
 $\int_M 1 d(x, y, z) = \int_0^1 \int_0^{1-x} \int_0^{1-x-y} 1 dz dy dx = \int_0^1 \int_0^{1-x} \left[ z \right]_0^{1-x-y} dy dx =$

## 24.2 Integration durch Koordinatentransformation

$\int_0^1 \int_0^{1-x} 1 - x - y \, dy \, dx = \int_0^1 \left[ y - xy - \frac{y^2}{2} \right]_0^{1-x} dx = \int_0^1 \frac{1}{2} - x + \frac{x^2}{2} dx = \frac{1}{6}$ . (Volumen des Tetraeders)

## 24.2 Integration durch Koordinatentransformation

Sei  $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow V \subset \mathbb{R}^m$  bijektiv, wobei  $U, V$  offen sind. Funktion  $f$  heißt *Diffeomorphismus* falls  $f$  und  $f^{-1}$  stetig differenzierbar auf  $U$  bzw.  $V$  sind,  $U$  und  $V$  heißen dann *diffeomorph*.

**Theorem 11 (Transformationssatz).** Seien  $U, V \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $\varphi : U \rightarrow V$  Diffeomorphismus  $\implies f : V \rightarrow \mathbb{R}$  integrierbar  $\iff f(\varphi(\cdot)) |\det \varphi'(\cdot)| : U \rightarrow \mathbb{R}$  integrierbar. Dann gilt

$$\int_U f(\varphi(y)) |\det \varphi'(y)| \, dy = \int_V f(x) \, dx. \quad (9)$$

Formal:  $x = \varphi(y)$ ,  $dx = \frac{dx}{dy} dy = |\det \varphi'(y)| dy$ .

**Beweis.** Vgl. Literatur (z.B. Königsberger: *Analysis 2, Kapitel 9*). ■

*Hinweis:* Sei  $U = Q \in \mathcal{Q}$  Würfel,  $V := \varphi(Q)$ ,  $\tilde{y} \in Q$ ,  $\tilde{x} := \varphi(\tilde{y}) \xrightarrow{(9)} |V| = \int_V 1 \, dx = \int_Q |\det \varphi'(y)| \, dy \stackrel{Q \text{ klein}}{\approx} |\det \varphi'(\tilde{y})| |Q|$ , d.h.  $|\det \varphi'(y)|$  beschreibt (infinitesimale) relative Veränderung des Maßes unter Transformation  $\varphi$ .

**Beispiel 12.** Sei  $V = B_R(0) \subset \mathbb{R}^3$  Kugel mit Radius  $R > 0$ . Zeige:  $|B_R(0)| = \int_V 1 \, d(x, y, z) = \frac{4}{3} \pi R^3$ . Benutze Kugelkoordinaten (Polarkoordinaten in  $\mathbb{R}^3$ ):

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \varphi(r, \alpha, \beta) := \begin{pmatrix} r \cos \alpha \cos \beta \\ r \sin \alpha \cos \beta \\ r \sin \beta \end{pmatrix}.$$

Für  $(r, \alpha, \beta) \in U := (0, R) \times (-\pi, \pi) \times (-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2})$  mit  $H = \{(x, 0, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x \leq 0\}$ ,  $\tilde{V} := V \setminus H$  ist:  $|H|_{\mathbb{R}^3} = 0$ ,  $\varphi : U \rightarrow \tilde{V}$  differenzierbar, injektiv,

$$\varphi'(r, \alpha, \beta) = \begin{pmatrix} \cos \alpha \cos \beta & -r \sin \alpha \cos \beta & -r \cos \alpha \sin \beta \\ \sin \alpha \cos \beta & r \cos \alpha \cos \beta & -r \sin \alpha \sin \beta \\ \sin \beta & 0 & r \cos \beta \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \implies \det \varphi'(r, \alpha, \beta) &= r^2 \cos \beta \neq 0 \text{ auf } U \stackrel{\text{Satz 27.8}}{\implies} \varphi : U \rightarrow \tilde{V} \text{ ist Diffeomorphismus} \\ \implies |B_R(0)| &= \int_V 1 \, d(x, y, z) = \int_{\tilde{V}} 1 \, d(x, y, z) + \underbrace{\int_H 1 \, d(x, y, z)}_{=0} \stackrel{(9)}{=} \\ &= \int_U |\det \varphi'(r, \alpha, \beta)| \, d(r, \alpha, \beta) \stackrel{\text{Fubini}}{=} \end{aligned}$$

## 24.2 Integration durch Koordinatentransformation

$$\begin{aligned} \int_0^R \int_{-\pi}^{\pi} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} r^2 \cos \beta \, d\beta \, d\alpha \, dr &= \int_0^R \int_{-\pi}^{\pi} \left[ r^2 \sin \beta \right]_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} d\alpha \, dr = \int_0^R \int_{-\pi}^{\pi} 2r^2 d\alpha \, dr = \\ \int_0^R 4\pi r^2 dr &= \frac{4}{3}\pi r^3 \Big|_0^R = \frac{4}{3}\pi R^3. \end{aligned}$$

**Beispiel 13.** Betrachte Rotationskörper in  $\mathbb{R}^3$ . Sei  $g : [a, b] \rightarrow [0, \infty]$  stetig. Rotiere Graphen von  $g$  um  $z$ -Achse, bestimme Volumen des (offenen) Rotationskörpers  $V \subset \mathbb{R}^3$ . Benutze Zylinderkoordinaten:

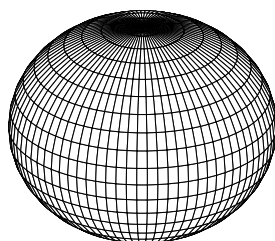
$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \varphi(r, \alpha, z) := \begin{pmatrix} r \cos \alpha \\ r \sin \alpha \\ z \end{pmatrix}.$$

Auf  $U := \{(r, \alpha, z) \in \mathbb{R}^3 \mid r \in (0, g(z)), \alpha \in (-\pi, \pi), z \in (a, b)\}$  mit  $H := \{(x, 0, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x \leq 0\}$ ,  $\tilde{V} := V \setminus H$  gilt:  $|H| = 0$  und  $\varphi : V \rightarrow \tilde{V}$  ist differenzierbar, injektiv,

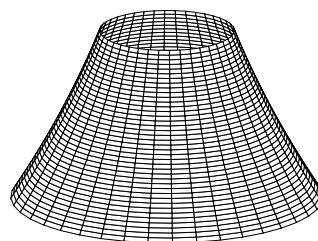
$$\varphi'(r, \alpha, z) = \begin{pmatrix} \cos \alpha & -r \sin \alpha & 0 \\ \sin \alpha & r \cos \alpha & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$\implies \det \varphi'(r, \alpha, z) = r > 0$  auf  $U \xrightarrow{\text{Satz 27.8}} \varphi : U \rightarrow \tilde{V}$  ist Diffeomorphismus.  $V$  ist messbar (da offen)  $\implies \tilde{V}$  ist messbar, offenbar ist  $f = 1$  integrierbar auf  $\tilde{V} \implies |V| = |\tilde{V}| = \int_{\tilde{V}} 1 \, d(x, y, z) \stackrel{(9)}{=} \int_U |\det \varphi'(r, \alpha, z)| \, d(r, \alpha, z) \stackrel{\text{Fubini}}{=} \int_a^b \int_{-\pi}^{\pi} \int_0^{g(z)} r \, dr \, d\alpha \, dz = \int_a^b \int_{-\pi}^{\pi} \left[ \frac{r^2}{2} \right]_0^{g(z)} d\alpha \, dz$ . Sei z.B.  $g(z) = R$  auf  $[a, b]$ , dann ist  $|V| = \pi \cdot \int_a^b R^2 \, dz = \pi R^2(b-a)$  Volumen des Kreiszylinders.

Zu Beispiel 12



Zu Beispiel 13





## Teil III

# Differentiation II

## 25 Höhere Ableitungen und Taylorscher Satz

Vorbetrachtung: Sei  $X$  endlich-dimensionaler, normierter Raum über  $\mathbb{K}$  (d.h. Vektorraum über  $\mathbb{K}$  mit Norm  $\|\cdot\|$ ,  $\dim X = l \in \mathbb{N}$ ). Offenbar ist  $X$  und  $\mathbb{K}^l$  isomorph als Vektorraum, schreibe  $X \simeq \mathbb{K}^l$ . Z.B.  $X = L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^m) \simeq \mathbb{K}^{m \cdot n}$ . Für  $g : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow X$ ,  $D$  offen kann man bisherige Resultate bzgl. Ableitung aus *Kapitel V* übertragen. Insbesondere heißt  $g'(x) \in L(\mathbb{K}^n, X)$  Ableitung von  $g$  in  $x \in D$  falls  $g(x+y) = g(x) + g'(x)y + o(|y|)$ ,  $y \rightarrow 0$ . Betrachte nun  $f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$ ,  $D$  offen,  $f$  differenzierbar auf  $D$ . Falls  $g := f' : D \rightarrow L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^m) =: Y_1$  differenzierbar in  $x \in D$  ist, heißt  $f''(x) := g'(x) \in L(\mathbb{K}^n, Y_1) = L(\mathbb{K}^n, L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^m))$  zweite Ableitung von  $f$  in  $x$ . Offenbar gilt dann:

$$f'(x, y) = f'(x) + f''(x) \cdot y + o(|y|), y \rightarrow 0 \quad (1)$$

bzw.

$$f'(x+y) \cdot z = f'(x) \cdot z + \underbrace{(f''(x)y)}_{\substack{\in \mathbb{K}^{m \times n} \\ \in \mathbb{K}^m}} z + o(|y|) \quad \forall z \in \mathbb{K}^n. \quad (2)$$

Interpretation: Betrachte  $f''(x)$  als "kubische" bzw. "dreidimensionale" Matrix (heißt auch *Tensor 3. Ordnung*). Beachte: Ausdruck  $(f''(x) \cdot y) \cdot z$  ist jeweils linear in  $y$  und  $x$ . Frage: Wie definiert man höhere Ableitungen, d.h. von  $f'' : D \rightarrow L(\mathbb{K}^n, Y_1)$  usw.? Offenbar sind

$$\begin{aligned} Y_2 &:= L(\mathbb{K}^n, Y_1) = L(\mathbb{K}^n, L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^m)) \simeq L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^{m \times n}) \simeq L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^{m \cdot n}) \simeq \mathbb{K}^{m \cdot n^2} \\ Y_3 &:= L(\mathbb{K}^n, Y_2) \simeq L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^{m \cdot n^2}) \simeq \mathbb{K}^{m \cdot n^3} \\ &\vdots \end{aligned}$$

jeweils endlich-dimensionale normierte Räume. Definiere nun rekursiv  $\forall k \in \mathbb{N}$ :

- (i) Räume:  $Y_0 := \mathbb{K}^m$  mit  $|\cdot|$ ,  $Y_{k+1} := L(\mathbb{K}^n, Y_k)$  mit Standardnorm  $\|A\|_{k+1} = \sup_{|z| \leq 1} \|Az\|_{Y_k}$  (vgl. *Satz 13.8*). Analog zu oben ist  $Y_k \simeq \mathbb{K}^{m \cdot n^k}$  normierter Raum.
- (ii) Ableitungen: Sei  $f^{(0)} := f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$ ,  $D$  offen. Falls  $f^{(k)} : D \rightarrow Y_k$  differenzierbar in  $x \in D$  ist, heißt  $f^{(k+1)}(x) := (f^{(k)})'(x) \in L(\mathbb{K}^n, Y_k)$   $(k+1)$ -te Ableitung von  $f$  in  $x$  (beachte  $f^{(1)}(x) = f'(x)$ ).

Somit gilt

$$f^{(k)}(x+y) = f^{(k)}(x) + f^{(k+1)}(x) \cdot y + o(|y|) \quad (\in Y_k) \text{ für } y \rightarrow 0. \quad (3)$$

–  $f$  heißt  $k$ -fach differenzierbar (auf  $D$ ) falls  $f^{(k)}(x)$  existiert  $\forall x \in D$ .

## 25. Höhere Ableitungen und Taylorscher Satz

- $f$  heißt  $k$ -fach stetig differenzierbar (auf  $D$ ) oder  $C^k$ -Funktion falls  $f$   $k$ -fach differenzierbar und  $f^{(k)} : D \rightarrow Y_k$  stetig ist.

$$C^k(D, \mathbb{K}^m) := \{f : D \rightarrow \mathbb{K}^m \mid f \text{ ist } k\text{-fach stetig differenzierbar auf } D\}.$$

Hinweis: Falls  $f^{(k)}(x)$  existiert, dann ist  $f^{(k-1)}$  stetig in  $x$  (vgl. Satz 17.2). Spezialfall: Sei  $f : D \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^m$ , dann  $f'(x) \in Y_1 = L(\mathbb{K}, \mathbb{K}^m) \simeq \mathbb{K}^m$ ,  $f''(x) \in Y_2 = L(\mathbb{K}, Y_1) \simeq L(\mathbb{K}, \mathbb{K}^m) \simeq \mathbb{K}^m$ . Allgemein ist  $f^{(k)}(x) \in Y_k = L(\mathbb{K}, Y_{k-1}) \simeq L(\mathbb{K}, \mathbb{K}^m) \simeq \mathbb{K}^m$ , d.h. für  $n = 1$  kann  $f^{(k)}(x)$  stets als  $m$ -Vektor in  $\mathbb{K}^m$  betrachtet werden.

**Beispiel 1.** Sei  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  mit  $f(x) = x \cdot \sin x \implies f'(x) = \sin x + x \cdot \cos x \implies f''(x) = 2 \cos x - x \cdot \sin x \implies f'''(x) = -3 \sin x - x \cdot \cos x \dots$

**Beispiel 2.** Sei  $f : \mathbb{R}_{>0} \rightarrow \mathbb{R}^2$  mit  $f(x) := (x^3, \ln x)^T$ . Dann  $f'(x) = (3x^2, \frac{1}{x})^T \implies f''(x) = (6x, -\frac{1}{x^2})^T \implies f'''(x) = (6, \frac{2}{x^3})^T$ .

**Beispiel 3.** Sei  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  mit

$$f(x) := \begin{cases} x^3 & \text{für } x \geq 0, \\ -x^3 & \text{für } x < 0 \end{cases} \implies f'(x) = \begin{cases} 3x^2 & \text{für } x \geq 0, \\ -3x^2 & \text{für } x < 0 \end{cases} \implies f''(x) = \begin{cases} 6x & \text{für } x \geq 0, \\ -6x & \text{für } x < 0. \end{cases}$$

Aber  $f'''(0)$  existiert nicht, d.h.  $f \in C^2(\mathbb{R}, \mathbb{R})$  aber  $f \notin C^3(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ .

**Beispiel 4.** Sei  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ ,

$$f(x) := \begin{cases} e^{-\frac{1}{x}} & \text{für } x > 0, \\ 0 & \text{für } x \leq 0 \end{cases}$$

$\xrightarrow[\text{-studium}]{\text{Selbst-}} f^{(k)}(x)$  existiert  $\forall x \in \mathbb{R}, k \in \mathbb{N}$  mit  $f^{(k)}(0) = 0 \forall k$ , d.h.  $f \in C^k(\mathbb{R}, \mathbb{R}) \forall k \in \mathbb{N}$ .  
Man schreibt  $f \in C^\infty(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ .

**Satz (Leibniz-Regel).** Sei  $I \subset \mathbb{R}$  ein Intervall und  $n \in \mathbb{N}_{\geq 1}$ . Seien  $f, g : I \rightarrow \mathbb{R}$  Funktionen, die an der Stelle  $x \in I$   $n$ -fach differenzierbar sind. Dann

$$(f \cdot g)^{(n)} = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} f^{(k)} g^{(n-k)}.$$

**Beweis.** Vollständige Induktion liefert:

$$(IA) \quad (f \cdot g)^{(1)} = (f \cdot g)' \stackrel{\text{Produkt-}}{=} f' \cdot g + f \cdot g'.$$

$$\begin{aligned} (IS) \quad (f \cdot g)^{(n+1)} &= ((f \cdot g)^{(n)})' = \left( \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} f^{(k)} g^{(n-k)} \right)' \stackrel{\text{Ableitung}}{\stackrel{\text{linear}}{=}} \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} (f^{(k)} g^{(n-k)})' \\ &= \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} f^{(k+1)} g^{(n-k)} + \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} f^{(k)} g^{(n-k+1)} \\ &= \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} f^{(k+1)} g^{(n-k)} + \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} f^{(k)} g^{(n-k+1)} \end{aligned}$$

## 25.1 Analysis von Räumen $Y_k$

$$\begin{aligned}
&= \binom{n}{n} f^{(n+1)} g^{(0)} + \sum_{k=0}^{n-1} \binom{n}{k} f^{(k+1)} g^{(n-k)} + \sum_{k=1}^n \binom{n}{k} f^{(k)} g^{(n-k+1)} + \binom{n}{0} f^{(0)} g^{(n+1)} \\
&= \binom{n+1}{n+1} f^{(n+1)} g^{(0)} + \sum_{k=1}^n \binom{n}{k-1} f^{(k)} g^{(n-k+1)} + \sum_{k=0}^{n+1} \binom{n+1}{k} f^{(k)} g^{(n+1-k)} \\
&= g^{(n-k+1)} + \sum_{k=1}^n \binom{n}{k} f^{(k)} g^{(n-k+1)} + \binom{n+1}{0} f^{(0)} g^{(n+1)} = \sum_{k=0}^{n+1} \binom{n+1}{k} f^{(k)} g^{(n+1-k)}.
\end{aligned}$$

$\implies$  Behauptung. ■

### 25.1 Analysis von Räumen $Y_k$

Für  $A \in Y_k = L(\mathbb{K}^n, Y_{k-1}) \simeq \mathbb{K}^{m \cdot n^k}$  und  $y_1, \dots, y_k \in \mathbb{K}^n$  gilt:  $A \cdot y_1 = L(\mathbb{K}^n, Y_{k-2})(A \cdot y_1 y_2 \in Y_{k-2} = L(\mathbb{K}^n, Y_{k-3}) \dots ((A \cdot y_1) \cdot y_2) \cdot \dots \cdot y_k) \in Y_0 = \mathbb{K}^m$ . Ausdrücke links sind offenbar linear in jedem  $y_j \in \mathbb{K}^n$  separat für  $j = 1, \dots, k$ . Betrachte  $X_k := L^k(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^m) := \{B : \mathbb{K}^n \times \dots \times \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m \mid y_j \rightarrow B(y_1, \dots, y_k) \text{ ist linear } \forall j = 1, \dots, k\}$ . Element  $B \in X_k$  heißt  $k$ -lineare Abbildung,  $X_k$  ist Vektorraum.

**Beispiel 5.**  $B \in L^3(\mathbb{R}, \mathbb{R}^2)$  mit  $B(x, y, z) := (xyz, (x+y) \cdot z)^T \forall x, y, z \in \mathbb{R}$  ist 3-lineare Abbildung. (Beachte:  $B$  ist nicht linear als Abbildung auf  $\mathbb{R}^3$ .)

**Satz 6.** Für  $k \in \mathbb{N}$  ist  $I_k : Y_k \rightarrow X_k$  mit

$$(I_k A)(y_1, \dots, y_k) := \underbrace{\left( \dots \underbrace{\left( \underbrace{(A \cdot y_1) \cdot y_2}_{\in Y_{k-1}} \right) \cdot \dots \cdot y_k}_{\in Y_{k-2}} \right)}_{\in Y_0 = \mathbb{K}^m} \quad \forall A \in Y_k, y_j \in \mathbb{K}^n, j = 1, \dots, k \quad (4)$$

ein Isomorphismus bzgl. Vektorraumstruktur (also  $X_k \simeq Y_k$ ).

Hinweis: Somit kann man  $f^{(k)}$  auch als Element von  $X_k$  betrachten, d.h.  $f^{(k)}(x) \in X_k = L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^m)$ . Damit wird z.B. (2)

$$f'(x+y) \cdot z = f'(x) \cdot z + f''(x)(y, z) + o(|y|) \cdot z \quad \forall z \in \mathbb{K}^n \quad (5)$$

und für  $n = 1$  gilt  $f^{(k)}(x)(y_1, \dots, y_k) = \underbrace{f^{(k)}(x)}_{\in \mathbb{K}^n} \cdot \underbrace{(y_1 \cdot \dots \cdot y_k)}_{\text{Produkt von Zahlen}} \quad \forall y_j \in \mathbb{K}$

**Beweis.**  $I_k$  ist offenbar linear auf  $Y_k$ , weiterhin ist  $I_k$  injektiv, denn  $I_k(A) = 0$  g.d.w.  $A = 0$ . Zeige mittels vollständiger Induktion, dass  $I_k$  surjektiv ist:

(IA) Offenbar ist  $x_1 = y_1$  und  $I_1 A = A \implies I_1$  ist surjektiv.

## 25.2 Norm in $X_k$ und $Y_k$

(IS) Sei  $I_k$  surjektiv und  $B \in X_{k+1}$ . Setze  $\tilde{B}_{y_1} := B(y_1, \cdot, \dots, \cdot) \in X_k \forall y_1 \in \mathbb{K}^n$ .

$$\begin{aligned}
 \tilde{B} \in L(\mathbb{K}^n, X_k) &\implies A := I_{k+1} \tilde{B} \in L(\mathbb{K}^n, Y_k) = Y_{k+1} \\
 &\implies (I_{k+1} A)(y_1, \dots, y_{k+1}) \stackrel{(4)}{=} \left( \dots \left( \underbrace{(A y_1)}_{\in Y_k} y_2 \right) \dots y_{k+1} \right) \\
 &= (I_k (A y_1))(y_2, \dots, y_{k+1}) \\
 &\stackrel{(6)}{=} (\tilde{B}_{y_1})(y_2, \dots, y_{k+1}) = B(y_1, \dots, y_{k+1}) \\
 &\implies B = I_{k+1} A \implies I_{k+1} \text{ ist surjektiv} \\
 &\implies I_k \text{ ist isomorph } \forall k \in \mathbb{N}.
 \end{aligned} \tag{6}$$

■

## 25.2 Norm in $X_k$ und $Y_k$

Für  $A \in Y_k$  folgt aus rekursiver Definition:  $\left( \dots \left( A \cdot \frac{y_1}{|y_1|} \right) \frac{y_2}{|y_2|} \right) \dots \frac{y_k}{|y_k|} \leq \|A\|_{Y_k} \forall y_j \in \mathbb{K}^n, y_j \neq 0$

$$\implies \left( \dots ((A y_1) y_2) \dots y_k \right) \leq \|A\|_{Y_k} |y_1| |y_2| \dots |y_k| \forall y_1, \dots, y_k \in \mathbb{K}^n. \tag{7}$$

Verwende für  $A \in X_k = L^k(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^m)$  die Norm  $\|A\|_{X_k} := \sup\{|A(y_1, \dots, y_k)| \mid y_j \in \mathbb{K}^n, |y_j| \leq 1\}$ .

**Satz 7.** Mit Isomorphismus  $I_k : Y_k \rightarrow X_k$  aus Satz 6 gilt  $\|I_k(A)\|_{X_k} = \|A\|_{Y_k} \forall A \in Y_k$ .

**Beweis.** Selbststudium/Übungsaufgabe. ■

**Bemerkung 8.**  $\|f^{(k)}(x)\|$  ist unabhängig davon, ob man  $f^{(k)}(x)$  als Element von  $X_k$  oder  $Y_k$  betrachtet.

## 25.3 Partielle Ableitungen

Seien  $x = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{K}^n$ , d.h.  $x_j \in \mathbb{K}$ ,  $e_1, \dots, e_n$  Standardbasisvektoren in  $\mathbb{R}^n$ . Betrachte  $f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$ ,  $D$  offen. Wiederholung: Partielle Ableitung  $f_{x_j}(x) = \frac{\partial}{\partial x_j} f(x) = D_{x_j} f(x)$  ist Richtungsableitung  $f'(x, e_j) = D_{e_j} f(x) \in L(\mathbb{K}, \mathbb{K}^m)$ . Nenne  $f_{x_1}(x), \dots, f_{x_n}(x)$  partielle Ableitungen 1. Ordnung von  $f$  in  $x$ . Für  $g : D \rightarrow X$  definieren wir partielle Ableitung  $\frac{\partial}{\partial x_j} g(x) := g_{x_j}(x) \in L(\mathbb{K}, X)$ . Analog zu Satz 18.1 ist

$$g(x + t e_j) = g(x) + g_{x_j}(x) t + o(t), \quad t \rightarrow 0, \quad t \in \mathbb{K}. \tag{9}$$

Für  $g = f_{x_i} : D \rightarrow L(\mathbb{K}, \mathbb{K}^m)$  ist dann:  $g_{x_j} \in L(\mathbb{K}, L(\mathbb{K}, \mathbb{K}^m)) \simeq L^2(\mathbb{K}, \mathbb{K}^m) \simeq \mathbb{K}^m$  die partielle Ableitung  $f_{x_i x_j}(x)$  von  $f$  nach  $x_i$  und  $x_j$ . Andere Notationen sind

### 25.3 Partielle Ableitungen

$\frac{\partial^2}{\partial x_j \partial x_i} f(x), D_{x_i x_j} f(x), \dots$  Diese  $f_{x_i x_j}$  heißen *partielle Ableitungen 2. Ordnung* von  $f$  in  $x$ . Mittels Rekursion

$$f_{x_{j_1} \dots x_{j_k} x_i}(x) := \frac{\partial}{\partial x_i} f_{x_{j_1}, \dots, x_{j_k}}(x) \quad (10)$$

erhält man Schrittweise partielle Ableitung der Ordnung  $k \in \mathbb{N}$  von  $f$  in  $x$   $f_{x_{j_1} \dots x_{j_k}}(x) = D_{x_{j_1} \dots x_{j_k}} f(x) \in L^k(\mathbb{K}, \mathbb{K}^m)$ . Man berechnet diese durch schrittweises Ableiten von  $x_i \rightarrow f(x_1, \dots, x_n), x_j \rightarrow f_{x_i}(x_1, \dots, x_n)$ , usw. .

**Beispiel 9.** Sei  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  mit  $f(x, y) := y \cdot \sin x \ \forall x, y \in \mathbb{R}$ . Dann:

$f_x(x, y) = y \cdot \cos x$	$f_y(x, y) = \sin x$
$f_{xx}(x, y) = -y \cdot \sin x$	$f_{yx}(x, y) = \cos x$
$f_{xy}(x, y) = \cos x$	$f_{yy}(x, y) = 0$

*Beobachtung:*  $f_{xy}(x, y) = f_{yx}(x, y)$ .

Wir verwenden die abkürzende Schreibweise  
 $f_{x_j x_j x_j}(x) =: \frac{\partial^3}{\partial x_j \partial x_j \partial x_j} f(x) = \frac{\partial^3}{\partial x_j^3} f(x), \ f_{x_i x_j x_j x_l x_l}(x) =: \frac{\partial^5}{\partial x_i^2 \partial x_j^2 \partial x_l^2} f(x)$ . Für  $m = 1$   
(d.h.  $f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}$ ) sei

$$\begin{pmatrix} f_{x_1 x_1}(x) & \cdots & f_{x_1 x_n}(x) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ f_{x_n x_1}(x) & \cdots & f_{x_n x_n}(x) \end{pmatrix} =: \text{Hess } f$$

die *Hesse-Matrix* (erhält alle partielle Ableitungen 2. Ordnung).

**Beispiel 10.** Sei  $f = (f_1, f_2) : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  mit  $(f_1(x_1, x_2), f_2(x_1, x_2))^T = (x_1^2 x_2, x_1 x_2 + x_2^2)^T$ . Dann  $f_{x_1}(x_1, x_2) = (2x_1 x_2, x_2)^T, f_{x_2}(x_1, x_2) = (x_1^2, x_1 + 2x_2)^T$  D.h.

$$\begin{pmatrix} 2x_1 x_2 & x_1^2 \\ x_2 & x_1 + 2x_2 \end{pmatrix}$$

ist *Jakobi-Matrix* von  $f$ , ferner sind:

$$\text{Hess } f_1 = \begin{pmatrix} 2x_2 & 2x_1 \\ 2x_1 & 0 \end{pmatrix}, \text{ Hess } f_2 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}.$$

Anschaulich: Alle partielle Ableitungen 2. Ordnung bilden eine "dreidimensionale Matrix".

Frage: Besteht ein Zusammenhang zwischen  $f^{(k)}(x)$  und partiellen Ableitungen?

**Theorem 11.** Sei  $f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^n, D$  offen,  $x \in D$ . Dann:

- (a) Falls  $f^{(k)}(x)$  existiert, dann existieren alle partielle Ableitungen der Ordnung  $k$  in  $x$  und

$$f_{x_{j_1} \dots x_{j_k}}(x) = f^{(k)}(x)(e_{j_k}, \dots, e_{j_1}). \quad (11)$$

### 25.3 Partielle Ableitungen

- (b) Falls alle partielle Ableitungen  $f_{x_{j_1} \dots x_{j_k}}(y)$  der Ordnung  $k$  für alle  $y \in B_r(x) \subset D$  für ein  $r > 0$  existieren und falls diese alle stetig in  $x$  sind, dann ist  $f$   $k$ -fach differenzierbar, d.h.  $f^{(k)}(x)$  existiert.

**Bemerkung 12.** (b) ist wichtiges Kriterium zur Prüfung der Differenzierbarkeit,  $k$ -te Ableitung kann dann mittels (11) bestimmt werden.

**Beweis.** Jeweils mittels vollständiger Induktion nach  $k$ ; (a) basiert auf Theorem 18.11, (b) basiert auf Theorem 19.14. ■

**Beispiel 13.** (Zu Beispiel 10)  $f^{(2)}(x) = f''(x) \in L^2(\mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2)$  existiert  $\forall x = (x_1, x_2) \in \mathbb{R}^n$  nach Theorem 11 und kann als "Vektor von Hesse-Matrizen" dargestellt werden:

$$f^{(2)}(x) = \begin{pmatrix} \text{Hess } f_1 \\ \text{Hess } f_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \begin{pmatrix} 2x_2 & 2x_1 \\ 2x_1 & 0 \end{pmatrix} \\ \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \end{pmatrix}.$$

Was ist nun  $f''(x)(x_1, y_2)$  für (Vektoren)  $y_1, y_2 \in \mathbb{R}^2$ ?  
 $f''(x)(y_1, y_2) = f''(x)((y_{11}, y_{12})^T, (y_{21}, y_{22})^T)$   
 $= f^{(2)}(x)(y_{11}e_1 + y_{12}e_2, y_{21}e_1 + y_{22}e_2) = y_{11}f''(x)(e_1, y_2) + y_{12}f''(x)(e_2, y_2) =$   
 $y_{11}y_{21}f''(x)(e_1, e_1) + y_{12}y_{21}f''(x)(e_2, e_1) + y_{11}y_{22}f''(x)(e_1, e_2) + y_{12}y_{22}f''(x)(e_2, e_2) \stackrel{(11)}{=} \\ y_{11}y_{21}f_{x_1x_2}(x) + y_{12}y_{21}f_{x_2x_1}(x) + y_{11}y_{22}f_{x_2x_1}(x) + y_{12}y_{22}f_{x_2x_2}(x) \quad (\in \mathbb{R}^2)$

$$= \begin{pmatrix} \langle (\text{Hess } f_1)(x) \cdot y_1, y_2 \rangle \\ \langle (\text{Hess } f_2)(x) \cdot y_1, y_2 \rangle \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \quad \forall y_1, y_2 \in \mathbb{R}^2.$$

Analoge Rechnung liefert allgemein:

**Folgerung 14.** Für  $f = (f_1, \dots, f_m) : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m, D$  offen, existiere  $f^{(2)}(x)$  für  $x \in D$ . Dann:

$$f^{(2)}(x)(y_1, y_2) = \begin{pmatrix} \langle (\text{Hess } f_1)(x) \cdot y_1, y_2 \rangle \\ \vdots \\ \langle (\text{Hess } f_m)(x) \cdot y_1, y_2 \rangle \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^m \quad \forall y_1, y_2 \in \mathbb{R}^m. \quad (12)$$

**Bemerkung 15.** Für höhere Ableitung wird Darstellung  $f^{(k)}(x)(y_1, \dots, y_k)$  mittels partiellen Ableitungen immer komplexer, wird aber selten gebraucht.

Frage: Kann man Reihenfolge bei partiellen Ableitungen vertauschen? (Vgl. Beispiel 9.)

**Beispiel 16.** Sei  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  mit  $f(x, y) := \begin{cases} \frac{x^3y - xy^3}{x^2 + y^2} & \text{für } (x, y) \neq (0, 0), \\ 0 & \text{für } (x, y) = (0, 0). \end{cases}$  Dann

$$f_x(x, y) = \begin{cases} \frac{y(x^4 + 4x^2y^2 - y^4)}{(x^2 + y^2)^2} & \text{für } (x, y) \neq (0, 0), \\ \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(t, 0) - f(0, 0)}{t} = 0 & \text{für } (x, y) = (0, 0). \end{cases}$$

### 25.3 Partielle Ableitungen

Insbesondere ist  $f_x(0, y) = -y \ \forall y \in \mathbb{R}$ , also  $f_{xy}(0, 0) = -1$ , analog  $f_y(x, 0) = x \ \forall x \in \mathbb{R}$ . Also  $f_{yx}(0, 0) = 1 \neq -1 = f_{xy}(0, 0)$ .

**Satz 17 (Satz von Schwarz).** Für  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m, D$  offen, mögen die partielle Ableitungen  $f_{x_i}, f_{x_j}, f_{x_i, x_j}$  auf  $D$  existieren. Falls  $f_{x_i x_j}$  stetig in  $x \in D$  ist,

$$\text{dann existiert } f_{x_j x_i}(x) \text{ und } f_{x_i x_j}(x) = f_{x_j x_i}(x). \quad (14)$$

**Folgerung 18.** Sei  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m, D$  offen,  $f$   $k$ -fach differenzierbar (d.h.  $f \in C^k(D, \mathbb{R}^m)$ ), dann existieren alle partielle Ableitungen bis Ordnung  $k$  und Reihenfolge kann beliebig vertauscht werden.

**Beweis.** Existenz der partiellen Ableitungen und deren Stetigkeit folgt aus Theorem 11, beliebige Vertauschung der Reihenfolge kann durch schrittweises Vertauschen von zwei benachbarten Veränderlichen erzielt werden  $\xrightarrow{\text{Satz 17}}$  Behauptung. ■

Zur Veranschaulichung:  $f_{x_3 x_1 x_2}(x) \stackrel{(10)}{=} D_{x_2} f_{x_3 x_1}(x) \stackrel{\text{Satz 17}}{=} D_{x_2} f_{x_1 x_3}(x) \stackrel{(10)}{=} f_{x_1 x_3 x_2}(x) \stackrel{(10)}{=} (f_{x_1})_{x_3 x_2}(x) \stackrel{\text{Satz 17}}{=} (f_{x_1})_{x_2 x_3}(x) \stackrel{(10)}{=} f_{x_1 x_2 x_3}(x)$ .

**Beweis.** (Zu Satz 17) O.B.d.A. sei  $m = 1$ , fixiere  $\epsilon > 0$ , dann  $\exists \delta > 0$  mit  $x + se_i + te_j \in D$  und

$$\left| f_{x_i x_j}(x + se_i + te_j) - f_{x_i x_j}(x) \right| < \epsilon \ \forall s, t \in (-\delta, \delta). \quad (15)$$

$\varphi(s) := f(x + se_i + te_j) - f(x + se_i)$  ist differenzierbar auf  $(-\delta, \delta) \ \forall t \in (-\delta, \delta) \xrightarrow{\text{Mittelwert-satz}}$   
 $\exists \sigma \in (0, s) : \varphi(s) - \varphi(0) = \varphi'(\sigma) \cdot s = (f_{x_i}(x + \sigma e_i + te_j) - f_{x_i}(x + \sigma e_i)) \cdot s$  Für  
 $t \rightarrow f_{x_i}(x + \sigma e_i + te_j) : \exists \tau \in (0, t) : \varphi(s) - \varphi(0) = \underbrace{f_{x_i x_j} x + \sigma e_i + \tau e_j}_{=: \tilde{x}} st \ (\sigma, \tau \text{ abhängig von } s, t)$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \left| \frac{\varphi(s) - \varphi(0)}{st} - f_{x_i x_j}(x) \right| &\leq \underbrace{\left| \frac{\varphi(s) - \varphi(0)}{st} - f_{x_i x_j}(\tilde{x}) \right|}_{=0} + |f_{x_i x_j}(\tilde{x}) - f_{x_i x_j}(x)| \\ &< \epsilon \ \forall s, t \in (-\delta, \delta), \ s, t \neq 0. \end{aligned} \quad (16)$$

Wegen  $\lim_{t \rightarrow 0} \frac{\varphi(s) - \varphi(0)}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x + se_i + te_j) - f(x + se_i)}{t} = \frac{f(x + te_j) - f(x)}{t} = f_{x_j}(x + se_i) - f_{x_j}(x)$  folgt aus (16):

$$\left| \frac{f_{x_j}(x + se_i) - f_{x_j}(x)}{s} \right| \leq \epsilon \ \forall s \in (-\delta, \delta), \ s \neq 0 \quad (17)$$

$$\xrightarrow{\epsilon > 0} f_{x_j x_i}(x) = \lim_{s \rightarrow 0} \frac{f_{x_j}(x + se_i) - f_{x_j}(x)}{s} \stackrel{(17)}{=} f_{x_i x_j}(x). \quad \blacksquare$$

## 25.4 Anwendungen

Frage: Wann besitzt  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^{m \times n}$  Stammfunktion  $F$ ? (Vgl. Kapitel 20, o.B.d.A.  $m = 1$ .)

**Satz 19 (notwendige Integrabilitätsbedingung).** Sei  $f = (f_1, \dots, f_n) : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ ,  $D$  Gebiet,  $f$  stetig differenzierbar. Damit  $f$  Stammfunktion  $F : D \rightarrow \mathbb{R}$  besitzt, muss folgende Integrabilitätsbedingung gelten:

$$\frac{\partial}{\partial x_i} f_j(x) = \frac{\partial}{\partial x_j} f_i(x) \quad \forall x \in D, \quad i, j = 1, \dots, n. \quad (18)$$

**Bemerkung 20.** (18) ist hinreichend falls z.B.  $D$  konvex ist. (Vgl. Analysis 3.)

**Beweis.**  $f$  habe Stammfunktion  $F \implies F \in C^2(D) \xrightarrow{(20.5)} F_{x_j}(x) = f_j(x) \quad \forall x \in D, \quad j = 1, \dots, n \implies F_{x_j x_i}(x) = \frac{\partial}{\partial x_i} f_j(x) \quad \forall x \in D, \quad i, j = 1, \dots, n \xrightarrow[\text{Schwarz}]{\text{Satz von}} F_{x_i x_j}(x) = F_{x_j x_i}(x) = \frac{\partial}{\partial x_j} f_i(x).$  ■

**Beispiel 21.** Nochmals Beispiel 20.11 mit Parameter  $\alpha \in \mathbb{R}$ :  $f(x, y) = (\alpha xy, x^2 + y^2)^T \implies \frac{\partial}{\partial y} f_1(x, y) = \alpha x, \quad \frac{\partial}{\partial x} f_2(x, y) = 2x \xrightarrow{(18)} \alpha = 2.$

**Satz 22.** Sei  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $D$  offen, konvex,  $f$  stetig differenzierbar. Dann:

- (a)  $f$  ist konvex  $\iff \langle f'(x), y - x \rangle \leq f(y) - f(x) \quad \forall x, y \in D.$
- (b) falls sogar  $f \in C^2(D)$ , dann gilt:  $f$  ist konvex  $\iff f''(x) = (\text{Hess } f)(x)$  ist positiv definit  $\forall x \in D.$

**Beweis.** (Vgl. Literatur.) ■

## 25.5 Taylorscher Satz

Ziel: Bessere lokale Approximation als Linearisierung. Verwende allgemein Polynome  $\varphi : \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}$  der Ordnung  $k$ , d.h.

$$\varphi(x) = a_0 + \sum_{i=1}^n a_i x_i + \sum_{i,j=1}^n a_{ij} x_i x_j + \dots + \sum_{j_1, \dots, j_k=1}^n a_{j_1 \dots j_k} x_{j_1} \dots x_{j_k} \quad \text{mit } a_0, a_j, a_{ij}, \dots \in \mathbb{K}. \quad (19)$$

Notation:  $f^{(k)}(x)(y, \dots, y) = f^{(k)}(x)y^k$ . Wiederholung:  $f \in C(D) : f(x+y) = f(x) + o(1), y \rightarrow 0, f \in C^1(D) : f(x+y) = f(x) + f'(x)y + o(|y|), y \rightarrow 0.$

**Theorem 23 (Taylorscher Satz).** Sei  $f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$ ,  $D$  offen,  $k$ -fach differenzierbar auf  $D$ ,  $x \in D$ . Dann:

$$f(x+y) = f(x) + \sum_{j=1}^{k-1} \frac{1}{j!} f^{(j)}(x)y^j + R_k(y) \quad \text{falls } [x, x+y] \subset D, \quad (20)$$



## 25.5 Taylorscher Satz

wobei

$$|R_k(y)| \leq \frac{1}{k!} \left| f^{(k)}(x + \tau y) y^k \right| \leq \frac{1}{k!} \left\| f^{(k)}(x + \tau y) \right\| |y|^k \text{ für ein } \tau = \tau(y) \in (0, 1). \quad (21)$$

Für  $\mathbb{K} = \mathbb{R}, m = 1$  gilt sogar:

$$R_k(y) = \frac{1}{k!} f^{(k)}(x + \tau y) y^k \text{ (Lagrangesches Restglied)}. \quad (22)$$

Falls  $f \in C^k(D, \mathbb{K}^m)$  gilt:

$$R_k(y) = \frac{1}{k!} f^{(k)}(x) y^k + o(|y|^k), y \rightarrow 0. \quad (23)$$

**Bemerkung 24.** Entscheidende Aussage in Theorem 23 ist nicht (20), sondern Eigenschaft des Restgliedes.

**Beweis.** Sei  $[x, x+y] \subset D$ , definiere  $R_k(y) := f(x+y) - f(x) - \sum_{j=1}^{k-1} \frac{1}{j!} f^{(j)}(x) y^j \implies$  (20) und sei  $\varphi(t) := f(x+y) - f(x+ty) - \sum_{j=1}^{k-1} \frac{(1-t)^j}{j!} f^{(j)}(x+ty) y^j - (1-t)^k R_k(y)$ . Offenbar  $\varphi(1) = \varphi(0) = 0$ . Da  $f$   $k$ -fach differenzierbar ist, ist  $\varphi : [0, 1] \rightarrow \mathbb{K}^m$   $\mathbb{R}$ -differenzierbar auf  $(0, 1)$  mit

$$\begin{aligned} \varphi'(t) &= -f'(x+ty) \cdot y + \sum_{j=1}^{k-1} \left( \frac{(1-t)^{j-1}}{(j-1)!} f^{(j)}(x+ty) y^j - \frac{(1-t)^j}{j!} f^{(j+1)}(x+ty) y^{j+1} \right) \\ &\quad + k(1-t)^{k-1} R_k(y) \\ &= -\frac{(1-t)^{k-1}}{(k-1)!} f^{(k)}(x+ty) y^k + k(1-t)^{k-1} R_k(y). \end{aligned} \quad (24)$$

Zu (a): Für  $\mathbb{K} = \mathbb{R}, m = 1$ : Nach MWS  $\exists \tau \in (0, 1) : 0 = \varphi(1) - \varphi(0) = \varphi'(\tau) \xrightarrow{(24)} (22)$ .

Zu (b): zu (21) mit  $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ : Sei  $\psi(t) := \langle \varphi(t), v \rangle$  für  $v \in \mathbb{R}^m$  fest  $\implies \varphi : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$  differenzierbar auf  $(0, 1)$  mit  $\psi'(t) = \langle \varphi'(t), v \rangle \xrightarrow{MWS} \exists \tau \in (0, 1) : 0 = \langle \varphi'(\tau), v \rangle$

$$\implies \langle R_k(y), v \rangle = \frac{1}{k!} \langle f^{(k)}(x + \tau y) y^k, v \rangle \text{ mit } v = \frac{R_k(y)}{|R_k(y)|}, (|R_k(y)| \neq 0, \text{ sonst klar}): \quad (25)$$

$$\langle R_k(y), v \rangle = |R_k(y)| = \frac{1}{k!} \langle f^{(k)}(x + \tau y) y^k, v \rangle \stackrel{|v|=1}{\leq} \frac{1}{k!} |f^{(k)}(x + \tau y) y^k| \xrightarrow{(7)} (21).$$

Zu (c):  $\mathbb{K} = \mathbb{C}$ : Identifiziere  $\mathbb{C}^m$  mit  $\mathbb{R}^{2m}$  und setze  $\psi(t) := \langle \varphi(t), v \rangle_{\mathbb{R}^{2m}}$ . Beachte:  $\varphi : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $\frac{d}{dt} \Re \varphi_j(t) = \Re \frac{d}{dt} \varphi_j(t) \forall j$  (vgl. Beweis von Theorem 19.9) und  $\langle R_k(y), R_k(y) \rangle_{\mathbb{R}^{2n}} = |R_k(y)|_{\mathbb{C}^m}^2$ . Argumentiere nun wie in (b).

Zu (d): Zu (23): Setze  $R_k(y) = \frac{1}{k!} f^{(k)}(x) y^k + r_k(y)$  in (25). Wähle  $v = \frac{r_k(y)}{|r_k(y)|}$  (falls

$$r_k(y) \neq 0) \implies \frac{|r_k(y)|}{|y|^k} \leq \frac{1}{k! |y|^k} \cdot \left| (f^{(k)}(x + \tau(y)y) - f^{(k)}(x)) y^k \right| \stackrel{(8)}{\leq} \frac{1}{k!} \left\| f^{(k)}(x + \tau(y)y) - f^{(k)}(x) \right\| \xrightarrow{y \rightarrow 0} 0, \text{ da } f^{(k)} \text{ stetig ist, d.h. } r_k(y) = o(|y|^k), y \rightarrow 0.$$

■

Rechte Seite in (20) ohne Restglied heißt *Taylorpolynom* von  $f$  in  $x$  von Grad  $k-1$  und (20) heißt *Taylorentwicklung* von  $f$  in  $x$ .

**Folgerung 15 (Taylorformel mit partiellen Ableitungen).** Sei  $f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$ ,  $D$  offen,  $f$   $k$ -fach differenzierbar auf  $D$ ,  $x \in D$ ,  $[x, x+y] \subset D$ . Dann:

$$f(x+y) = f(x) + \sum_{l=1}^{k-1} \frac{1}{l!} \sum_{j_1, \dots, j_l=1}^n f_{x_{j_1} \dots x_{j_l}}(x) y_{j_1} \dots y_{j_l} + R_k(y). \quad (26)$$

Wobei  $y = (y_1, \dots, y_n) \in \mathbb{K}^n$  (d.h.  $y_j \in \mathbb{K}$  sind Zahlen).

**Beweis.** Selbststudium. Benutze (11). ■

**Bemerkung 26.** Falls alle partielle Ableitungen von  $f$  bis Ordnung  $k$  existieren und stetig sind auf  $D$ , dann ist  $f \in C^k(D)$  und (26) gilt (vgl. Theorem 11).

**Beispiel 27.** Sei  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  mit  $f(x) := \cos x$ . Für  $x = 0$  gilt:  $\cos y = \cos 0 + \frac{1}{1!}(\cos' 0)y + \frac{1}{2!}(\cos'' 0)y^2 + \dots + \frac{1}{k!}(\cos^{(k)} 0)y^k + o(|y|^k) \stackrel{k=8}{=} 1 - 0 \cdot y - \frac{1}{2}y^2 + 0 \cdot y^3 + \frac{1}{24}y^4 - 0 \cdot y^5 - \frac{1}{720}y^6 + 0 \cdot y^7 + \frac{1}{40320}y^8 + o(|y|^8)$  (bleibt auch für  $\mathbb{K} = \mathbb{C}$  richtig).

**Beispiel 28.** Sei  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  mit  $f(x) := x_1^2 + x_1 x_2 + \sin x_2$ , wobei  $x = (x_1, x_2)$ . Taylorentwicklung von  $f$  in  $x_0 = (1, \pi)$ ,  $y = (y_1, y_2) \in \mathbb{R}^2$  ist:  $f(x+y) = f(x_0) + f'(x_0)y + \frac{1}{2!}f''(x_0)y^2 + \frac{1}{3!}f'''(x_0)y^3 + o(|y|^2)$ . Offenbar:

$$f'(x) = \begin{pmatrix} 2x_1 + x_2 \\ x_1 + \cos x_2 \end{pmatrix}, \quad f''(x) = (\text{Hess } f)(x) = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & -\sin x_2 \end{pmatrix}$$

$\implies$  alle dritte partielle Ableitungen sind Null außer  $f_{x_2 x_2 x_2} = -\cos x_2$ .  
 $f(x_0 + y) = f(x_0) + f_{x_1}(x_0)y_1 + f_{x_2}(x_0)y_2 + \frac{1}{2}f_{x_1 x_1}(x_0)y_1^2 + \frac{2}{2}f_{x_1 x_2}(x_0)y_1 y_2 + \frac{1}{2}f_{x_2 x_2}(x_0)y_2^2 + \frac{1}{6}f_{x_2 x_2 x_2}(x_0)y_2^3 + o(|y|^3) =$   
 $1 + \pi + (2 + \pi)y_1 + 0 \cdot y_2 + y_1^2 + y_1 y_2 + 0 \cdot y_2^2 - \frac{1}{6}y_2^3 + o(|y|^3), y \rightarrow 0.$

Frage: Falls  $f \in C^\infty(D)$ , könnte man vermuten, dass

$$f(x+y) = f(x) + \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k!} f^{(k)}(x) y^k? \quad (27)$$

Die rechte Seite heißt *Taylorreihe*.

**Beispiel 29.** Sei  $f : \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$  mit  $f(x) := \sin x$ , für  $x = 0$ :

$$f^{(k)}(0) = \begin{cases} 0 & \text{für } k \text{ gerade,} \\ (-1)^l & \text{für } k = 2l + 1. \end{cases}$$

$\implies$  (27) hat Form:  $\sin y = y - \frac{y^3}{3!} + \frac{y^5}{5!} \mp \dots = \sum_{l=0}^{\infty} (-1)^l \frac{y^{2l+1}}{(2l+1)!}$  gilt  $\forall y \in \mathbb{C}$  (vgl. Definition von  $\sin$  in Kapitel 13), analog  $\cos$ .

**Beispiel 30.** Sei  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  mit

$$f(x) := \begin{cases} e^{-\frac{1}{x}} & \text{für } x > 0, \\ 0 & \text{für } x \leq 0. \end{cases}$$

Nach *Beispiel 4*:  $f \in C^\infty(\mathbb{R})$ ,  $f^{(k)}(0) = 0 \ \forall k \in \mathbb{N} \xrightarrow[x=0]{(27)} f(x) = 0 \ \forall y \implies \nmid \implies (27)$  gilt nicht für alle  $f \in C^\infty(D)$ .

Wiederholung: Reihe konvergiert falls Folge von Partialsummen konvergiert. Damit (27) gilt, muss die Reihe auch gegen  $f(x+y)$  konvergieren.

**Satz 31 (Taylorreihe).** Sei  $f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$ ,  $D$  offen,  $f \in C^\infty(D, \mathbb{K}^m)$ ,  $x \in D$ ,  $B_r(x) \subset D$ . Falls  $\lim_{k \rightarrow \infty} R_k(y) = 0 \ \forall y \in B_r(x)$ , dann gilt die Taylorformel (27)  $\forall y \in B_r(x)$  und  $f$  heißt analytisch in  $x$ .

**Beweis.** Behauptung folgt direkt aus *Theorem 23*. ■

**Beispiel 32.** Funktionen  $\sin, \cos, \exp : \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$  sind jeweils analytisch in allen  $x \in \mathbb{C}$  und (27) gilt jeweils  $\forall y \in \mathbb{C}$ . (Beweis ist klar für  $x = 0$  nach Definition, für  $x \neq 0$  ist dies Übungsaufgabe/Selbststudium.)

## 26 Extremwerte

### 26.1 Lokale Extrema ohne Nebenbedingung

Betrachte  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $D$  offen,  $f$  differenzierbar. Notwendige Bedingung:  $f$  hat lokales Minimum bzw. Maximum in  $x \in D \implies f'(x) = 0$  (vgl. *Theorem 19.1*). Frage: Was ist hinreichende Bedingung?  $f^{(k)}$  für  $k \geq 2$  heißt *positiv definit* (bzw. *negativ definit*) falls

$$f^{(k)}(x)y^k \stackrel{(<)}{>} 0 \quad \forall y \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\} \quad (1)$$

und *positiv semidefinit* (bzw. *negativ semidefinit*) falls  $f^{(k)}(x)y^k \stackrel{(\leq)}{\geq} 0 \quad \forall y \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ .  $f^{(k)}(x)$  heißt *indefinit* falls

$$\exists y_1, y_2 \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\} : f^{(k)}(x)y_1^k < 0 < f^{(k)}(x)y_2^k. \quad (2)$$

Hinweis: Falls  $k$  ungerade ist,  $f^{(k)}(x) \neq 0$ , dann ist  $f^{(k)}(x)$  indefinit (denn  $f^{(k)}(x)(-y)^k = (-1)^k f^{(k)}(x)y^k$ ).

**Satz 1 (hinreichende Extremwertbedingung).** Sei  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $D$  offen,  $f \in C^k(D, \mathbb{R})$ ,  $x \in D$ ,  $k \geq 2$  und sei

$$f^{(1)}(x) = \dots = f^{(k-1)}(x) = 0, \quad (3)$$

dann gilt:

- (a)  $f$  hat strenges lokales Minimum (bzw. Maximum) in  $x$  falls  $f^{(k)}(x)$  positiv (bzw. negativ) definit ist.
- (b)  $f$  hat weder Minimum noch Maximum falls  $f^{(k)}(x)$  indefinit ist.

**Bemerkung 2.** (1) Falls  $f^{(k)}(x)$  positiv (bzw. negativ) semidefinit ist, dann sind keine Aussagen möglich: Betrachte  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  mit  $f(x_1, x_2) = x_1^2 + x_2^4$ .  $f$  hat Minimum in  $x = 0$  aber  $g(x_1, x_2) = x_1^2 + x_2^3$  hat weder Minimum, noch Maximum in  $x = 0$ .

- (2) (b) liefert:  $f^{(k)}(x)$  positiv (bzw. negativ) semidefinit ist notwendige Bedingung für lokales Minimum (bzw. Maximum) in  $x$ , falls (3) gilt.

**Beweis.** Zu (a): Für Minimum (Maximum analog): Sei  $f^{(k)}(x)$  positiv definit, Abbildung  $y \rightarrow f^{(k)}(x)y^k$  stetig (folgt aus 25.8),  $S := \{y \in \mathbb{R}^n \mid |y| = 1\}$  kompakt  $\xrightarrow{\text{Theorem 15.3}} \exists \tilde{y} \in S : f^{(k)}(x)y^k \geq f^{(k)}(x)\tilde{y}^k =: \gamma > 0 \quad \forall y \in S$   
 $\xrightarrow{\text{Theorem 25.23}} f(x+y) = f(x) + \frac{1}{k!}f^{(k)}(x)y^k + o(|y|^k)$

$$= f(x) + \frac{1}{k!}|y|^k \left( \underbrace{f^{(k)}(x) \left( \frac{y}{|y|} \right)^k}_{\geq \gamma} + \underbrace{o(1)}_{\geq -\frac{\gamma}{2}} \right), y \rightarrow 0$$

falls  $y \in B_r(0)$ ,  $r > 0$  klein  $\geq f(x) + \frac{\gamma}{2k!}|y|^k \quad \forall y \in B_r(0) \implies$  in  $x$  ist strenges lokales Minimum  $\implies$  Behauptung.

## 26.2 Definitheit in Anwendungen

Zu (b): Wähle  $y_1, y_2$  gemäß (2), o.B.d.A.  $|y_1| = |y_2| = 1 \xrightarrow[|t| \text{ klein}]{\text{analog zu (a)}} f(x + ty_1) = f(x) + \frac{t^k}{k!} (f^{(k)}(x)y_1^k + o(1)) < f(x)$ ,  $f(x + ty_2) = f(x) + \frac{t^k}{k!} (f^{(k)}(x)y_2^k + o(1)) > f(x) \implies$  Behauptung. ■

## 26.2 Definitheit in Anwendungen

Wichtiger Spezialfall: Sei  $k=2$  (vgl. Lineare Algebra), dann ist  $f''(x) \in L^2(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}) \simeq \mathbb{R}^{n \times n}$  (Hesse Matrix) und  $f''(x)y^2 = f''(x)(y, y) = \langle (\text{Hess } f)(x)y, y \rangle$  (vgl. 25.12). Für Matrix  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  von  $f''(x)$  gilt:

- $A$  ist positiv (bzw. negativ) definit  $\iff$  alle Eigenwerte von  $A$  sind positiv (bzw. negativ).
- $A$  ist indefinit  $\implies$  es existieren positive und negative Eigenwerte.

Symmetrische Matrix  $A = (a_{ij}) \in \mathbb{R}^{n \times n}$  ist positiv definit g.d.w. alle führenden Hauptminoren positiv sind, d.h.:

$$\alpha_k := \det \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1k} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{k1} & \cdots & a_{kk} \end{pmatrix} > 0 \quad \forall k \in \{1, \dots, n\}.$$

Beachte:  $A$  ist negativ definit  $\iff -A$  ist positiv definit. Spezialfall: Sei  $n = 2$ , dann  $\det A < 0 \iff A$  ist indefinit ( $\alpha_1 < 0, \det A > 0 \iff A$  ist negativ definit).

**Beispiel 3.** Sei  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  mit  $f(x_1, x_2) = x_1^2 + \cos x_2 \implies f'(x_1, x_2) = (-2x_1, -\sin x_2)^T = 0 \implies x_1 = 0, x_2 = k\pi$ , d.h.  $\tilde{x} = (0, k\pi), k \in \mathbb{Z}$  sind Kandidaten für Extrema  $\implies f''(\tilde{x})$  ist positiv definit für ungerade  $k \implies$  in  $\tilde{x}$  sind lokale Minima für  $k$  ungerade,  $f''(\tilde{x})$  ist indefinit für gerade  $k \implies$  in  $\tilde{x}$  sind keine Extrema für  $k$  gerade.

## 26.3 Lokale Extrema mit Gleichungsbedingung

Betrachte  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  differenzierbar,  $D$  offen,  $g : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  differenzierbar. Ziel: Bestimme Extrema von  $f$  auf Menge  $G := \{x \in \mathbb{R}^n \mid g(x) = 0\}$ , d.h. suche notwendige Bedingung. Motivation: Für  $m = 1$ : Gradienten  $f'(x_{\max}), g'(x_{\max})$  stehen senkrecht auf Niveaumenge  $G \xrightarrow{\text{Satz 18.5}} \exists \lambda \in \mathbb{R} : f'(x_{\max}) + \lambda g'(x_{\max}) = 0$ .

**Satz 4 (Lagrangesche Multiplikatorenregel, notwendige Bedingung).** Seien  $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}, g : D \rightarrow \mathbb{R}^m$  stetig differenzierbar,  $D$  offen und sei  $x \in D$  lokales Extremum von  $f$  bzgl.  $G$ , d.h.  $\exists r > 0 : f(x) \underset{(\geq)}{\leq} f(y) \quad \forall y \in B_r(x) \text{ mit } g(y) = 0$ . Falls  $g'(x)$  regulär ist, d.h.

$$\text{rang } g'(x) = m, \tag{4}$$

dann

$$\exists \lambda \in \mathbb{R}^m : f'(x) + \lambda^T \cdot g'(x) = 0. \tag{5}$$

$\lambda$  heißt Lagrangescher Multiplikator.

**Bemerkung 5.** Offenbar nur für  $m \leq n$ .

- Extremum in  $x$  heißt regulär, falls (4) gilt.
- Zur Bestimmung der Kandidaten für Extrema: (5) liefert  $n$  Gleichungen für  $n + m$  Unbekannten  $(x, \lambda)$  aber (5) mit  $g(x) = 0$  liefert  $n + m$  Gleichungen für  $n + m$  Unbekannten  $(x, \lambda)$ .

**Beweis.** Vgl. Literatur. ■

**Beispiel 6.** Bestimme reguläre Extrema von  $f$  auf  $G = \{x \in \mathbb{R}^3 \mid g(x) = 0\}$  mit  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}, f(x, y, z) := x^2 + y^2 + z^2, g : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}, g(x, y, z) := (x^2 + 4y^2 - 1, z)^T$ . Betrachte für  $\lambda^T = (\lambda_1, \lambda_2)$ :

$$0 = f'(x, y, z) + \lambda^T \cdot g'(x, y, z) = (2x, 2y, 2z) + \lambda^T \cdot \begin{pmatrix} 2x & 8y & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad (6)$$

d.h.  $2x + 2\lambda_1 x = 0, 2y + 8\lambda_1 y = 0, 2z + \lambda_2 = 0, x^2 + 4y^2 = 1, z = 0 \implies z = 0, \lambda_2 = 0, x(1 + \lambda_1) = 0, y(1 + 4\lambda_1) = 0, x^2 + 4y^2 = 1$ . Falls  $-x \neq 0$ , dann  $\lambda_1 = -1, y = 0, x = \pm 1$ , falls  $-x = 0$ , dann  $y = \pm \frac{1}{2}, \lambda_1 = -\frac{1}{4}$ . Offenbar ist  $\text{rang } g'(x, y, z) = 2$  für  $(\pm 1, 0, 0), (0, \pm \frac{1}{2}, 0) \implies$  beide sind Kandidaten für reguläre Extrema (vgl.  $g'$  in (6)). Da  $G$  Ellipse in  $(x, y)$ -Ebene ist und  $f = \|\cdot\|^2$ , prüft man leicht direkt, dass sich Minimum in  $(0, \pm \frac{1}{2}, 0)$  und Maximum in  $(\pm 1, 0, 0)$  befinden.

## 26.4 Globale Extrema mit abstrakter Nebenbedingung

Betrachte  $f : \overline{D} \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}, D$  offen,  $f$  stetig auf  $\overline{D}$ , differenzierbar auf  $D$ . Existenz: (nach Theorem 15.3)  $D$  ist beschränkt  $\xrightarrow{\overline{D} \text{ ist kompakt}} f$  besitzt auf  $\overline{D}$  Minimum und Maximum. Ziel: Bestimme globale Extremalstellen  $x_{\min}, x_{\max}$ . Strategie:

- (a) Bestimme lokale Extrema in  $D$ ,
- (b) Bestimme globale Extrema auf  $\partial D$ ,
- (c) Vergleiche Extrema aus (a) und (b).

**Beispiel 7.** Sei  $f(x_1, x_2) = x_1^2 + \cos x_2$  mit  $D = (-1, 1) \times (0, 4)$  (vgl. Beispiel 3).

- (a) Lokale Extrema in  $D$ :  $f(0, \pi) = -1$  lokales Minimum.
- (b) Globale Extrema auf  $\partial D$ :
  - (1)  $x_1 = \pm 1$ : Betrachte  $x_2 \rightarrow f(\pm 1, x_2) = 1 + \cos x_2$  auf  $[0, 4]$ . Offenbar  $0 = f(\pm 1, \pi) \leq f(\pm 1, x_2) \leq f(\pm 1, 0) = 2$ .
  - (2)  $x_2 = 0$ : Betrachte  $x_1 \rightarrow f(x_1, 0) = x_1^2 + 1$  auf  $[-1, 1]$ . Offenbar  $0 = f(\pm 1, \pi) \leq f(\pm 1, x_2) \leq f(\pm 1, 0) = 2$ .
  - (3)  $x_2 = 4$ : Betrachte  $x_1 \rightarrow x_1^2 + \cos 4$  auf  $[-1, 1]$ .  $\cos 4 = f(0, 4) \leq f(x_1, 4) \leq f(\pm 1, 4) = 1 + \cos 4$ .
- (c) Vergleich:  $x_{\min} = (0, \pi), x_{\max} = (\pm 1, 0)$ .

Hinweis: Betrachte für Extrema in (6) eventuell  $f_{x_2}(\pm 1, x_2) = -\sin x_2 = 0$  bzw.  $f_{x_1}(x_1, 0) = 2x_1 = 0$  usw.

## 27 Inverse und implizite Funktionen

Frage: Sei  $f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$  differenzierbar,  $x \in D$ . Wann existiert - zunächst lokal - differenzierbare Umkehrfunktion? Vorbetrachtung: Für  $f$  affin linear: Sei  $f(x) = Ax + a$  mit  $A \in L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^m)$ , dann liefert lineare Algebra:

- $f$  ist injektiv  $\iff \{x \in \mathbb{K}^n \mid Ax = 0\} = \{0\} \implies n \leq m$ ,
- $f$  surjektiv  $\implies n \geq m$ ,
- Bild  $f(\mathbb{K}^n) \subset \mathbb{K}^m$  ist affiner Unterraum mit  $\dim f(\mathbb{K}^n) \leq n$ .

Offenbar ist  $f^{-1}$  existent falls  $f$  injektiv ist. Damit  $f^{-1}$  differenzierbar in  $y \in \mathbb{K}^m$  ist, muss  $B_\epsilon(y) \subset f(\mathbb{K}^n)$  für ein  $\epsilon > 0$  (d.h.  $y$  ist innerer Punkt des Bildes)  $\xrightarrow[\text{affinlinear}]{f \text{ ist}} f^{-1}$  existiert und ist differenzierbar (nur für  $n = m$  möglich). Dann gilt:  $f^{-1}$  existiert und ist differenzierbar  $\iff A \in L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^m)$  ist regulär. Für allgemeine Funktion  $f$ : Wann kann man eine differenzierbare Umkehrfunktion in der Umgebung von  $f(x)$  erwarten?

- Falls  $f'(x)$  regulär ist: scheinbar,
- falls  $f'(x)$  nicht regulär ist: ungewiss (im Wendepunkt  $x_1$  und Extremum  $x_2$ ,  $f^{-1}$  existiert nur lokal).

**Beispiel 1.** Seien  $f_j : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  mit  $f_j(x) = x^j$ . In Umgebung von  $x = 0$  sind  $f_1, f_3$  invertierbar,  $f_2$  nicht invertierbar, wobei  $f'_1(0) = 1$  regulär und  $f'_2(0) = f'_3(0) = 0$  nicht regulär sind.

**Beispiel 2.** Sei  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  mit  $f(x) := \begin{cases} x + x^2 \cos \frac{\pi}{x} & \text{für } x \neq 0, \\ 0 & \text{für } x = 0. \end{cases}$

Analog zu *Beispiel 17.22* gilt  $f'(0) = 1$ , d.h.  $f'(0)$  ist regulär,  $f$  ist in keiner Umgebung von  $x = 0$  invertierbar. (Problem:  $f'$  ist nicht stetig in  $x = 0$ , Ausblick:  $f$  ist invertierbar falls  $f$  stetig differenzierbar und  $f'(x)$  regulär ist.)

**Lemma 3.** Seien  $f : U \subset \mathbb{K}^n \rightarrow V \subset \mathbb{K}^m, U, V$  offen,  $f$  Diffeomorphismus mit  $f(U) = V$ . Dann ist  $n = m$ .

**Beweis.** Sei  $y = f(x) \in V$  für  $x \in U \implies f^{-1}(f(x)) = x, f(f^{-1}(x)) = y \xrightarrow[\text{-regel}]{\text{Ketten-}}$   
 $(f^{-1})'(f(x)) \cdot f'(x) = \text{id}_{\mathbb{K}^n}, f'(x) \cdot (f^{-1})'(y) = \text{id}_{\mathbb{K}^m} \implies \mathcal{R}((f^{-1})'(y)) = \mathbb{K}^n \implies n \leq m$   
 und  $\mathcal{R}(f'(x)) = \mathbb{K}^m \implies m \leq n \implies m = n. \blacksquare$

Frage: Wie löst man Gleichungen der Form  $f(y) = 0$ ? Sei  $f : D \subset \mathbb{K}^n \times \mathbb{K}^l \rightarrow \mathbb{K}^m, (x, y) \in \mathbb{K}^n \times \mathbb{K}^l$ . Bestimme Lösung  $y$  in Abhängigkeit von Parameter  $x$  für Gleichung

$$f(x, y) = 0. \quad (1)$$

Anwendung: Manchmal hängt Lösung  $y = y(x)$  stetig/differenzierbar von Parameter  $x$  ab.

**Beispiel 4.** Sei  $f : D \subset \mathbb{R} \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  differenzierbar. Betrachte Niveaumenge  $N = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid f(x, y) = 0\}$  (entspricht Kurve in  $\mathbb{R}^2$ ). I.a. gibt es mehrere Lösungen von (1) für  $\tilde{x}$  fest. Betrachte deshalb lokale Lösungen, d.h. fixiere  $(x_0, y_0) \in N$  und suche Lösungen in Umgebung. Frage: Was passiert bei  $(x_j, y_j)$ ?

## 27. Inverse und implizite Funktionen

- $j = 1$  : Kreuzungspunkt, d.h. es existiert keine eindeutige Lösung  $y$  (offenbar  $f'(x_1, y_1) = 0$ ).  
 $j = 2$  : Keine eindeutige Lösung  $y$  (offenbar  $f_y(x_2, y_2) = f'(x_2, y_2) \cdot (0, 1) = 0$ ).  
 $j = 3$  : Eindeutige Lösung  $y$ , aber Grenzfall mit  $f_y(x_3, y_3) = 0$ .  
 $j = 4$  : Eindeutige Lösung  $y$  und offenbar  $f_y(x_4, y_4) \neq 0$ .

Vermutung: Lokale Lösung existiert falls  $f_y(x_0, y_0)$  regulär ist. Allgemein:

- (a) Bestimme lokale Lösungen, d.h. in Umgebung einer Lösung  $(x_0, y_0) \in D$ .  
 (b) Lokal eindeutige Lösung  $y$  ist erforderlich  $\forall x \implies y \mapsto f(x, y)$  muss invertierbar sein für festes  $x \implies$  ist i.A. nur für  $l = m$  möglich (vgl. *Lemma 3*). Betrachte z.B.  $f$  affin linear in  $y$ , d.h. (1) hat Form  $f(x + y) = A(x)y + b(x) = 0$  mit  $A(x) \in L(\mathbb{K}^l, \mathbb{K}^m), b(x) \in \mathbb{K}^m \implies$  betrachte somit  $f : D \subset \mathbb{K}^n \times \mathbb{K}^m \rightarrow \mathbb{K}^m \implies$  für gegebenes  $x$  hat (1)  $m$  skalare Gleichungen mit  $m$  skalaren Unbekannten:  $f^j(x_1, \dots, x_n, y_j, \dots, y_m) = 0$ .

Faustregel: Wie bei linearen Gleichungssystemen benötige genau  $m$  skalaren Gleichungen zur Bestimmung von  $m$  skalaren Unbekannten. Mehr Gleichungen heißt i.A. keine Lösung, weniger Gleichungen i.A. viele Lösungen. Funktion  $\tilde{y} : \tilde{D} \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$  heißt (*lokale*) *Lösung* von (1) in  $x$  auf  $\tilde{D}$  falls

$$f(x, \tilde{y}(x)) = 0 \quad \forall x \in \tilde{D}. \quad (2)$$

Man sagt: (1) beschreibt Funktion  $\tilde{y}$  implizit (d.h. nicht explizit). Häufig schreibt man  $y(x)$  statt  $\tilde{y}(x)$ . Sei  $f : D \subset \mathbb{K}^n \times \mathbb{K}^m \rightarrow \mathbb{K}^m, D$  offen.  $f_x(x, y)$  bzw.  $f_y(x, y)$  ist *Ableitung* der Funktion  $x \mapsto f(x, y)$  ( $y$  ist fest) im Punkt  $x$  bzw. vom  $y \mapsto f(x, y)$  ( $x$  ist fest) im Punkt  $y$  und heißt *partielle Ableitung* von  $f$  in  $(x, y)$  bzgl.  $x$  bzw.  $y$ .

**Theorem 5 (Satz über implizite Funktionen).** Sei  $f : D \subset \mathbb{K}^n \times \mathbb{K}^m \rightarrow \mathbb{K}^m, D$  offen,  $f$  stetig und

- (a)  $f(x_0, y_0) = 0$  für ein  $(x_0, y_0) \in D$ ,  
 (b) partielle Ableitung  $f_y : D \rightarrow L(\mathbb{K}^m, \mathbb{K}^m)$  existiert, ist stetig in  $(x_0, y_0)$  und  $f_y(x_0, y_0)$  ist regulär.

Dann:

- (1)  $\exists r, \rho > 0$  mit:  $\forall x \in B_r(x_0) \exists! y = \tilde{y}(x) \in B_\rho(y_0)$  mit  $f(x, \tilde{y}(x)) = 0$  und  $\tilde{y} : B_r(x_0) \rightarrow B_\rho(y_0)$  ist stetig. (Beachte:  $B_r(x_0) \times B_\rho(y_0) \subset D$ .)  
 (2) Falls zusätzlich  $f : D \rightarrow \mathbb{K}^m$  stetig differenzierbar ist, dann ist auch  $\tilde{y}$  stetig differenzierbar auf  $B_r(x_0)$  mit

$$\tilde{y}'(x) = \underbrace{-f_y(x, \tilde{y}(x))^{-1}}_{\in \mathbb{K}^{m \times m}} \cdot \underbrace{f_x(x, \tilde{y}(x))}_{\in \mathbb{K}^{m \times m}} \in \mathbb{K}^{m \times m}.$$

Die Menge aller regulären linearen Abbildungen

$$\text{GL}(n, \mathbb{K}) := \{A \in L(\mathbb{K}^m, \mathbb{K}^n) \mid A \text{ ist regulär}\}$$

bildet zusammen mit der Matrizenmultiplikation eine Gruppe, die *allgemeine lineare Gruppe* (engl. *general linear group*).



27. Inverse und implizite Funktionen

**Lemma 6.** (a) Sei  $A \in \text{GL}(n, \mathbb{K}), B \in L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^n), \|B - A\| < \frac{1}{\|A^{-1}\|} \implies B \in \text{GL}(n, \mathbb{K})$ .

(b)  $\varphi : \text{GL}(n, \mathbb{K}) \rightarrow \text{GL}(n, \mathbb{K})$  mit  $\varphi(A) = A^{-1}$  ist stetig.

Hinweis: (a) liefert, dass  $\text{GL}(n, \mathbb{K}) \subset L(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^n)$  offen ist.

**Beweis.** Zu (a): Es ist  $\|\text{id} - A^{-1}B\| = \|A^{-1}(A - B)\| \leq \|A^{-1}\| \|A - B\| < 1$ ,

$$(\text{id} - A^{-1}B)x \leq \|\text{id} - A^{-1}B\| \|x\| < \|x\| \quad \forall x \neq 0. \quad (3)$$

Sei  $A^{-1}Bx = 0$  für  $x \neq 0 \xrightarrow{(3)} \nexists \implies C := A^{-1}B$  ist regulär  $\implies B = AC$  ist regulär.

Zu (b): Fixiere  $A \in \text{GL}(n, \mathbb{K})$  und betrachte  $B \in \text{GL}(n, \mathbb{K})$  mit

$$\|B - A\| \leq \frac{1}{2\|A^{-1}\|}. \quad (4)$$

$$\begin{aligned} \forall y \in \mathbb{K}^n \quad & \xrightarrow{\implies} |B^{-1}y| = |A^{-1}AB^{-1}y| \leq \|A^{-1}\| \cdot |AB^{-1}y| \\ & = \|A^{-1}\| |(A - B)B^{-1}y + y| \\ & \leq \|A^{-1}\| (\|A - B\| |B^{-1}y| + |y|) \\ & \stackrel{(4)}{\leq} \frac{1}{2} |B^{-1}y| + \|A^{-1}\| |y| \\ \implies |B^{-1}y| & \leq 2\|A^{-1}\| |y| \quad \forall y \in \mathbb{K}^n \implies \|B^{-1}\| \leq 2\|A^{-1}\| \\ \implies \|\varphi(B) - \varphi(A)\| & = \|B^{-1} - A^{-1}\| = \|B^{-1}(A - B)A^{-1}\| \\ & \leq \|B^{-1}\| \|A - B\| \|A^{-1}\| \leq 2\|A^{-1}\|^2 \cdot \|A - B\| \end{aligned}$$

$$\implies \lim_{B \rightarrow A} \varphi(B) = \varphi(A) \implies \varphi \text{ ist stetig in } A \xrightarrow[\text{stetig}]{A \text{ ist}} \text{ Behauptung.}$$

■

**Beweis.** (Zu Theorem 5) Offenbar ist  $f(x, y) = 0 \iff y = \varphi(x, y)$ . Setze  $\varphi(x, y) := y - f_y(x_0, y_0)^{-1} f(x, y) \quad \forall (x, y) \in D$ .

Zu (a): Offenbar existieren partielle Ableitungen  $\varphi_y(x, y) = \text{id}_{\mathbb{K}^m} - f_y(x_0, y_0)^{-1} f_y(x, y) \quad \forall (x, y) \in D$ . Da  $f_y$  stetig in  $(x_0, y_0)$  ist und  $\varphi_y(x_0, y_0) = 0$  existiert konvexe Umgebung  $U(x_0, y_0) \subset D$  von  $(x_0, y_0)$  (z.B. Kugel):  $\|\varphi_y(x, y)\| < \frac{1}{2} \quad \forall (x, y) \in U(x_0, y_0)$ . Für feste  $(x, y), (x, z) \in U(x_0, y_0)$  liefert *Schranksatz* ein  $\tau \in (0, 1)$ :

$$|\varphi(x, y) - \varphi(x, z)| \leq \|\varphi_y(x, \underbrace{z + \tau}_{\in U(x_0, y_0)})\| |y - z| \leq \frac{1}{2} |y - z| \quad \forall (x, y), (x, z) \in U(x_0, y_0). \quad (5)$$

Nun existiert  $\rho > 0 : \overline{B_\rho(x_0) \times B_\rho(y_0)} \subset U(x_0, y_0)$ . Da  $f$  stetig ist und  $f(x_0, y_0) = 0$  existiert  $r > 0$  mit  $\|f_y(x_0, y_0)^{-1} f(x, y_0)\| < \frac{1}{2}\rho \quad \forall x \in B_r(x_0)$

27. Inverse und implizite Funktionen

$$\begin{aligned} \implies |\varphi(x, y) - y_0| &\leq |\varphi(x, y) - \varphi(x, y_0)| + |\varphi(x, y_0) - y_0| \stackrel{(5)}{\leq} \\ \frac{1}{2}|y - y_0| + \|f_y(x_0, y_0)^{-1}\| |f(x, y_0)| &< \rho \quad \forall x \in B_r(x_0), y \in \overline{B_\rho(y_0)} \end{aligned}$$

$$\implies \varphi(x, \cdot) : \overline{B_\rho(y_0)} \rightarrow B_\rho(y_0) \quad \forall x \in B_r(x_0) \quad (6)$$

und  $\varphi(x, \cdot)$  ist kontraktiv nach (5)  $\forall x \in B_r(x_0)$

$$\stackrel{\text{Theorem 15.20}}{\implies} \forall x \in B_r(x_0) \exists! \text{ Fixpunkt } y = \tilde{y}(x) \in \overline{B_\rho(y_0)} \text{ mit } \tilde{y}(x) = \varphi(x, \tilde{y}(x)). \quad (7)$$

Offenbar ist (7)  $\iff f_y(x_0, y_0)^{-1} f(x, \tilde{y}(x)) = 0 \iff f(x, \tilde{y}(x)) = 0$ . Wegen (6) und (7) ist sogar  $\tilde{y}(x) \in B_\rho(y_0) \implies$  Behauptung (1) bis auf Stetigkeit von  $\tilde{y}$ .

Zu (b): Zeige  $\tilde{y}$  ist stetig: Für  $x_1, x_2 \in B_r(x_0)$  gilt:  $|\tilde{y}(x_2) - \tilde{y}(x_1)| \stackrel{(7)}{=} |\varphi(x_2, \tilde{y}(x_2)) - \varphi(x_1, \tilde{y}(x_1))| \leq |\varphi(x_2, \tilde{y}(x_2)) - \varphi(x_2, \tilde{y}(x_1))| + |\varphi(x_2, \tilde{y}(x_1)) - \varphi(x_1, \tilde{y}(x_1))| \stackrel{(5)}{\stackrel{\text{Def } \varphi}{\leq}} \frac{1}{2} |\tilde{y}(x_2) - \tilde{y}(x_1)| + \|f_y(x_0, y_0)^{-1}\| \cdot |f(x_2, \tilde{y}(x_1)) - f(x_1, \tilde{y}(x_1))|$

$$|\tilde{y}(x_2) - \tilde{y}(x_1)| \leq 2 \cdot \|f_y(x_0, y_0)^{-1}\| |f(x_2, \tilde{y}(x_1)) - f(x_1, \tilde{y}(x_1))| \quad (8)$$

da  $f$  stetig ist, folgt  $\tilde{y}$  ist stetig auf  $B_r(x_0)$ .

Zu (c): Zeige (2): Fixiere  $x \in B_r(x_0), z \in \mathbb{K}^n$ . Da  $f$  differenzierbar und  $\tilde{y}$  Lösung ist, gilt für  $|t|$  klein nach Satz 17.1.(c):  $0 = f(x + tz, \tilde{y}(x + tz)) - f(x, \tilde{y}(x))$

$$= Df(x, \tilde{y}(x)) \cdot \begin{pmatrix} tz \\ \tilde{y}(x + tz) - \tilde{y}(x) \end{pmatrix} + \underbrace{r(t)}_{\xrightarrow{t \rightarrow 0} 0} \cdot \begin{pmatrix} tz \\ \tilde{y}(x + tz) - \tilde{y}(x) \end{pmatrix}$$

$$\implies 0 = f_x(x, \tilde{y}(x)) \cdot (tz) + f_y(x, \tilde{y}(x)) \cdot (\tilde{y}(x + tz) - \tilde{y}(x)) + \underbrace{r(t) \cdot (tz, \tilde{y}(x + tz) - \tilde{y}(x))^T}_{\xrightarrow{t \rightarrow 0} 0} \quad (9)$$

Wegen (8) existiert  $c > 0$ :

$$\begin{aligned} |\tilde{y}(x + tz) - \tilde{y}(x)| &\leq c |f(x + tz, \tilde{y}(x)) - f(x, \tilde{y}(x))| \\ &= c |f_x(x, \tilde{y}(x)) \cdot (tz) + o(t)| \\ &\leq c (\|f_x(x, \tilde{y}(x))\| |z| |t| + o(1) |t|) \\ &\leq c (\|f_x(x, \tilde{y}(x))\| |z| + o(1)) |t| \quad \text{für } |t| \text{ klein.} \end{aligned}$$

$\implies R(t) = o(t), t \rightarrow 0$ . Wegen  $f_y(x_0, \tilde{y}(x_0)) \in \text{GL}(m, \mathbb{K})$ ,  $f_y$  ist stetig,  $\tilde{y}$  ist stetig  $\stackrel{\text{Lemma 6}}{\implies}$  für evtl. kleineres  $t > 0$  als oben:  $f_y(x, \tilde{y}(x)) \in \text{GL}(m, \mathbb{K}) \quad \forall x \in B_r(x_0) \stackrel{(9)}{\implies} \tilde{y}(x + tz) - \tilde{y}(x) = -f_y(x, \tilde{y}(x))^{-1} f_x(x, \tilde{y}(x)) \cdot (tz) + o(t), t \rightarrow 0$

## 27. Inverse und implizite Funktionen

$\implies \tilde{y}'(x; z)$  existiert  $\forall z \in \mathbb{K}^n$  mit

$$\tilde{y}'(x; z) = \underbrace{-f_y(x, \tilde{y}(x))^{-1} f_x(x, \tilde{y}(x))}_{\text{ist stetig bzgl. } x \text{ da } f \in C^1 \text{ und nach Lemma 6}} \cdot z \quad \forall z \in \mathbb{K}^n \quad (10)$$

$\implies$  alle partielle Ableitungen  $\tilde{y}_{x_j}$  sind stetig auf  $B_r(x_0)$   $\xrightarrow{\text{Theorem 19.14}}$   $\tilde{y}$  ist stetig differenzierbar auf  $B_r(x_0)$ . Wegen  $\tilde{y}'(x) \cdot z = \tilde{y}'(x; z)$  (nach Satz 19.3) folgt aus (10) Formel für  $\tilde{y}'(x)$ . ■

Hinweis: Sei  $f = (f^1, \dots, f^m) : D \subset \mathbb{K}^n \times \mathbb{K}^m \rightarrow \mathbb{K}^m$ ,  $D$  offen und seien alle partielle Ableitungen  $f_{y_j}^i$  stetig in  $y$  (d.h.  $y \rightarrow f_{y_j}^i(x, y)$  sind stetig für  $x$  fest  $\forall i, j = 1, \dots, n$ )

$$\xrightarrow{\text{Theorem 19.14}} f_y(x, y) = \begin{pmatrix} f_{y_1}^1(x, y) & \cdots & f_{y_m}^1(x, y) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ f_{y_1}^m(x, y) & \cdots & f_{y_m}^m(x, y) \end{pmatrix} \in \mathbb{K}^{m \times m}.$$

Analog erhält man  $f_x(x, y) \in \mathbb{K}^{m \times m}$  falls alle  $f_{x_j}^i$  stetig in  $x$  und  $y$  sind  $\implies f$  ist differenzierbar mit  $f'(x, y) = (f_x(x, y), f_y(x, y))$ .

**Beispiel 7.** Sei  $f : \mathbb{R} \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  mit  $f(x, y) := x^2(1 - x^2) - y^2 \quad \forall x, y \in \mathbb{R}$ . Es ist  $f_x(x, y) = 2x(1 - x^2) - 2x^3 = 2x - 4x^3$ ,  $f_y(x, y) = -2y$ . Suche Lösungen von  $f(x, y) = 0$ . Sei  $y_0 = 0$ :  $f_y(x_0, y_0) = 0$  ist nicht regulär,  $\implies$  Theorem 5 ist nicht anwendbar. Sei  $y_0 \neq 0$ :  $f_y(x_0, y_0) \neq 0$  ist regulär, sei  $f(x_0, y_0) = 0 \implies$  Theorem 5 ist anwendbar. Z.B.  $(x_0, y_0) = \left(\frac{1}{3}, \frac{2\sqrt{(2)}}{9}\right)$  ist Nullstelle von  $f \implies \exists r, \rho > 0$  und Funktion

$\tilde{y} : f(x, \tilde{y}(x)) = 0 \quad \forall x \in B_r\left(\frac{1}{3}\right)$ ,  $\tilde{y}\left(\frac{1}{3}\right) = \frac{2\sqrt{(2)}}{9}$  und  $\tilde{y}(x)$  ist einzige Lösung in  $B_\rho\left(\frac{2\sqrt{(2)}}{9}\right)$ .

$\tilde{y}'\left(\frac{1}{3}\right) = -f_y\left(\frac{1}{3}, \frac{2\sqrt{(2)}}{9}\right) \cdot f_x\left(\frac{1}{3}, \frac{2\sqrt{(2)}}{9}\right)^{-1} = -\left(-\frac{4\sqrt{(2)}}{9}\right)^{-1} \left(\frac{2}{3} - \frac{4}{27}\right) = \frac{7}{6\sqrt{(2)}} \approx 0.8$ . Seien

$y_0 = 0, x_0 = 1$ : Hier ist  $f_x(1, 0) = -2$  regulär  $\xrightarrow{\text{Theorem 5}} \exists$  lokale Lösung  $\tilde{x}(y) : f(\tilde{x}(y), y) = 0 \quad \forall y \in B_{\tilde{r}}(0)$  und  $\tilde{x}'(0) = 0$ . Seien  $y_0 = 0, x_0 = 0$ :  $f_x(0, 0) = f_y(0, 0) = 0$  sind nicht regulär  $\implies$  Theorem 5 ist in keiner Variable anwendbar.

**Beispiel 8.** Betrachte nichtlineares Gleichungssystem:

$$2e^u + vw = 5, \quad v \cos u - 6u + 2w = 7. \quad (7)$$

Offenbar ist  $(u, v, w) = (0, 1, 3)$  eine Lösung. Faustregel sagt: "2 Gleichungen, 3 Unbekannten  $\implies$  viele Lösungen mit einem Freiheitsgrad"  $\implies$  suche Lösungen der Form  $(u, v) = g(w)$  nahe der obigen Lösung für geeignetes  $g : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$ . Betrachte mit  $x := w; y = (y_1, y_2) := (u, v)$  Funktion  $f : \mathbb{R} \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ :

$$f(x, y) := \begin{pmatrix} 2e^{y_1} + y_2 x - 5 \\ y_2 \cos y_1 - 6y_1 + 2x - 7 \end{pmatrix} \implies f_y(x, y) = \begin{pmatrix} 2e^{y_1} & x \\ -y_2 \sin y_1 - 6 & 1 \end{pmatrix}$$

## 27. Inverse und implizite Funktionen

(alle partielle Ableitungen sind stetig)

$$\implies f_y(3, 0, 1) = \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ -6 & 1 \end{pmatrix}$$

ist regulär ( $\det f_y(3, (0, 1)) = 20$ )  $\xrightarrow{\text{Theorem 5}} \exists$  Funktion  $y : (3 - r, 3 + r) \rightarrow B_\rho((0, 1))$  mit  $f(x, g(x)) = 0, g(3) = (0, 1)$ . Insbesondere sind  $(u, v, w) = (g(w), w)$  weitere Lösungen von (11).

$$\begin{aligned} g'(3) &= -f_y(3, (0, 1))^{-1} \cdot f_x(3, (0, 1)) = -\begin{pmatrix} 2 & 3 \\ -6 & 1 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \\ &= -\frac{1}{20} \begin{pmatrix} 1 & -3 \\ 6 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{4} \\ -\frac{1}{2} \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Zurück zu erster Frage: Wann hat  $f : \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^n$  lokal differenzierbare Umkehrfunktion? Betrachte Gleichung  $f(x) - y = 0$ . Falls diese Gleichung nach  $x$  auflösbar wäre, d.h.  $\exists g : \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^n$  mit  $f(g(y)) = y \forall y \implies g = f^{-1}$ .

**Theorem 9 (Satz über inverse Funktion).** Sei  $f : U \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^n, U$  offen,  $f$  stetig differenzierbar,  $f'(x_0)$  regulär für ein  $x_0 \in U \implies$  es existiert offene Umgebung  $U_0 \subset U$  von  $x_0$ , so dass  $V_0 := f(U_0)$  offene Umgebung von  $y_0 := f(x_0)$  ist und die auf  $U_0$  eingeschränkte Abbildung  $f : U_0 \rightarrow V_0$  ist Diffeomorphismus.

**Satz 10 (Ableitung der inversen Funktion).** Sei  $f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^n, D$  offen,  $f$  injektiv und differenzierbar,  $f^{-1}$  differenzierbar in  $y \in \text{int } f(D)$

$$\implies (f^{-1})'(y) = f'(f^{-1}(y))^{-1} \quad (12)$$

(bzw.  $(f^{-1})'(y) = f'(x)^{-1}$  falls  $y = f(x)$ ). Spezialfall: Sei  $n = m = 1$ , dann  $(f^{-1})' = \frac{1}{f'(f^{-1}(y))}$ .

**Beweis.** (Zu Theorem 9) Betrachte  $\tilde{f} : D \times \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^n$  mit  $\tilde{f}(x, y) = f(x) - y$ . Offenbar ist  $\tilde{f}$  stetig,  $\tilde{f}(x_0, y_0) = 0$  und  $\tilde{f}_x(x, y) = f'(x), \tilde{f}_y(x, y) = -\text{id}_{\mathbb{K}^n} \forall (x, y) \implies \tilde{f}_x, \tilde{f}_y$  sind stetig  $\implies \tilde{f}$  ist stetig differenzierbar nach Voraussetzung  $\tilde{f}_x(x_0, y_0) = f'(x_0)$  ist regulär  $\xrightarrow{\text{Theorem 5}} \exists r, \rho > 0 : \forall y \in B_\rho(y_0) \exists! x = \tilde{x}(y) \in B_r(x_0)$  mit  $0 = \tilde{f}(\tilde{x}(y), y) = f(\tilde{x}(y)) - y \implies$  Lokal inverse Funktion  $f^{-1} = \tilde{x}$  existiert auf  $B_r(y_0) =: V_0$  und ist stetig differenzierbar. Setze

$$U_0 := f^{-1}(V_0) = \underbrace{\{x \in D \mid f(x) \in V_0\}}_{\text{ist offen, da } f \text{ stetig ist}} \cap B_\rho(x_0)$$

ist offene Umgebung von  $x_0 \implies f'(U_0) = V_0 \implies f : U_0 \rightarrow V_0$  ist Diffeomorphismus. ■

## 27. Inverse und implizite Funktionen

**Beweis.** (Zu Satz 10)  $f^{-1}$  existiert,  $f$  ist differenzierbar,  $f^{-1}$  ist differenzierbar in  $y = f(x)$ ,  $x \in D$ . Wegen  $f(f^{-1}(y)) = y$ ,  $f^{-1}(f(x)) = x$  folgt  $f'(f^{-1}(y)) \cdot (f^{-1})'(y) = \text{id}_{\mathbb{K}^n}$ ,  $(f^{-1})'(y) \cdot f'(f^{-1}(y)) = \text{id}_{\mathbb{K}^n} \implies f'(f^{-1}(y)) = (f^{-1})'(y)$ . ■

Als Folgerung erhält man folgende globale Aussagen:

**Satz 11 (Satz über offene Abbildung, Diffeomorphiesatz).** Sei  $f : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^n$ ,  $D$  offen,  $f$  stetig differenzierbar,  $f'(x)$  regulär  $\forall x \in D$ . Dann:

- (a) (Satz über offene Abbildung)  $f(D)$  ist offen.
- (b) (Diffeomorphiesatz)  $f$  ist injektiv  $\implies f : D \rightarrow f(D)$  ist Diffeomorphismus.

**Beweis.** Zu (a): Sei  $y_0 \in f(D) \implies x_0 \in D : y_0 = f(x_0) \xrightarrow{\text{Theorem 9}} \exists$  Umgebung  $V_0 \subset f(D)$  von  $y_0$   $\xrightarrow[\text{beliebig}]{y_0 \text{ ist}}$   $f(D)$  ist offen. Zu (b): Offenbar existiert  $f^{-1} : f(D) \rightarrow D$ . Lokale Eigenschaften wie Stetigkeit und Differenzierbarkeit folgen aus Theorem 9. ■

**Beispiel 12.** Sei  $f(x) = a^x \forall x \in \mathbb{R}$  ( $a > 0, a \neq 1$ )  $\xrightarrow{\text{Beispiel 17.19}} f'(x) = a^x \ln a$ ,  $f'$  ist stetig  $\xrightarrow[\text{f injektiv}]{\text{Satz 11}} f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}_{>0}$  ist Diffeomorphismus und  $(\log_a y)' = (f^{-1})'(y) \stackrel{y=f(x)}{=} \frac{1}{f'(x)} = \frac{1}{(a^x \ln a)} = \frac{1}{(y \ln a)} \forall y > 0$  (vgl. Beispiel 17.20).

**Beispiel 13.** Sei  $f(x) = \tan x \forall x \in (\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}) \xrightarrow{\text{Beispiel 17.17}} (\tan x)' = \frac{1}{\cos^2 x} \neq 0 \forall x$ , ist stetig  $\xrightarrow{\text{Satz 11}} \arctan : \mathbb{R} \rightarrow (-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2})$  ist Diffeomorphismus und  $(\arctan y)' = \frac{1}{(\tan x)'} = \cos^2 x = \frac{1}{(1+y^2)} \forall y \in \mathbb{R}$ .

**Beispiel 14.** Polarkoordinaten in  $\mathbb{R}^2$ :  $x = r \cos \varphi, y = r \sin \varphi$ . Sei  $f : \mathbb{R}_{\geq 0} \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$  mit  $f(r, \varphi) = (r \cos \varphi, r \sin \varphi)^T$ . Offenbar ist  $f$  stetig differenzierbar auf  $\mathbb{R}_{\geq 0} \times \mathbb{R}$  mit

$$f'(r, \varphi) = \begin{pmatrix} \cos \varphi & -r \sin \varphi \\ \sin \varphi & r \cos \varphi \end{pmatrix}.$$

Wegen  $\det f'(r, \varphi) = r \cdot (\cos^2 \varphi + \sin^2 \varphi) = r$  ist  $f'(r, \varphi)$  regulär  $\forall (r, \varphi) \in \mathbb{R}_{>0} \times \mathbb{R} \xrightarrow{\text{Theorem 9}} f$  ist lokal Diffeomorphismus, d.h. für jedes  $(x_0, y_0) \in \mathbb{R}_{>0} \times \mathbb{R}$  existiert Umgebung  $U_0$ , so dass  $f : U_0 \rightarrow V_0 : f(U_0)$  Diffeomorphismus ist. Für Ableitung  $(f^{-1})'(x, y)$  mit  $(x, y) = (r \cos \varphi, r \sin \varphi)$  gilt wegen  $r = \sqrt{x^2 + y^2}$ :

$$(f^{-1})'(x, y) = f'(r, \varphi)^{-1} = \begin{pmatrix} \cos \varphi & \sin \varphi \\ -\frac{\sin \varphi}{r} & \frac{\cos \varphi}{r} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{x}{\sqrt{x^2+y^2}} & \frac{y}{\sqrt{x^2+y^2}} \\ \frac{-y}{x^2+y^2} & \frac{x}{x^2+y^2} \end{pmatrix} \forall (x, y) \neq 0.$$

Beachte:  $f : \mathbb{R}_{>0} \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2 \setminus \{0\}$  ist kein Diffeomorphismus da  $f$  nicht injektiv ist ( $f$  ist periodisch in  $\varphi$ ). Aber  $f : \mathbb{R}_{>0} \times (\varphi_0, \varphi_0 + 2\pi) \rightarrow \mathbb{R}^2 \setminus \{\text{Strahlen in Richtung } \varphi_0\}$  ist Diffeomorphismus für beliebige  $\varphi_0 \in \mathbb{R}$  nach Satz 11.(2). Folglich: Voraussetzung  $f$  ist injektiv in Satz 11.(2) kann man nicht weglassen.

## 28 Funktionenfolgen

Betrachte  $f_k : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}$ ,  $D$  offen,  $f_k$  differenzierbar für  $k \in \mathbb{N}$ . *Frage:* Wann konvergiert  $\{f_k\}_{k \in \mathbb{N}}$  gegen eine differenzierbare Funktion  $f$  mit  $f'_k \rightarrow f'$ ? *Wiederholung:* Falls alle  $f_k$  stetig sind,  $f_k \rightarrow f$  gleichmäßig auf  $D \xrightarrow{\text{Satz 14.19}} f$  ist stetig.

**Beispiel 1.** Sei  $f_k : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  mit  $f_k(x) = \frac{\sin k^2 x}{k}$ . Wegen  $\|f_k(x)\| \leq \frac{1}{k} \forall k$   $f_k \rightarrow f$  gleichmäßig auf  $\mathbb{R}$  für  $f = 0$  aber  $f'_k(x) = k \cdot \cos k^2 x \not\rightarrow f'(x) = 0 \forall x$ .

**Satz 2 (Differentiation bei Funktionenfolgen).** Sei  $f_k : D \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$ ,  $D$  offen, beschränkt,  $f_k$  differenzierbar  $\forall k$  und

- (a)  $f'_k \rightarrow g$  gleichmäßig auf  $B_r(x) \subset D$ ,
- (b)  $\{f_k(x_0)\}$  konvergiert für ein  $x_0 \in B_r(x)$

$\implies f_k \rightarrow f$  gleichmäßig auf  $B_r(x)$  und  $f$  ist differenzierbar auf  $B_r(x)$  mit  $f'_k(y) \rightarrow f'(y) \forall y \in B_r(x)$ .

Hinweis: Betrachte  $f_k(x) := \frac{x^k}{k^2} + k$  auf  $(0, 1)$  zu sehen, dass Voraussetzung (b) wichtig ist.

**Beweis.** Für  $\epsilon > 0$  existiert nach (b)  $k_0 \in \mathbb{N}$  mit  $f_k(x_0) - f_l(x_0) < \epsilon \forall (k, l \geq k_0)$ . Weiter gilt (evtl. für größeres  $k_0$ ):  $\|g(z) - f'_k(z)\| < \epsilon$  und  $\|f'_k(y) - f'_l(y)\| < \epsilon \forall k \geq k_0, z, y \in B_r(x)$ . *Schranksatz* liefert:  $\forall z, y \in B_r(x), k, l \geq k_0 \exists \xi \in [z, y]$  mit

$$\left| (f_k(y) - f_l(y)) - (f_k(z) - f_l(z)) \right| \leq \|f'_k(\xi) - f'_l(\xi)\| |y - z| \stackrel{(2)}{\leq} \epsilon |y - z| < 2r\epsilon \quad (3)$$

$$\begin{aligned} \implies |f_k(y) - f_l(y)| &\leq \left| (f_k(y) - f_l(y)) - (f_k(x_0) - f_l(x_0)) \right| + |f_k(x_0) - f_l(x_0)| \\ &\leq 2r\epsilon + \epsilon = \epsilon(2r + 1) \forall y \in B_r(x); k, l \geq k_0 \end{aligned} \quad (4)$$

$\implies \{f_k(y)\}_{k \in \mathbb{N}}$  ist CF in  $\mathbb{K}^m \forall y \implies f_k(y) \xrightarrow{k \rightarrow \infty} f(y) \forall y \in B_r(x)$ . Mit  $l \rightarrow \infty$  in (4):  $f_k \rightarrow f$  gleichmäßig auf  $B_r(x)$ . Fixiere  $\tilde{x} \in B_r(x), k = k_0$ , dann liefert  $l \rightarrow \infty$  in (3):  $|f(y) - f(\tilde{x}) - (f_k(y) - f_k(\tilde{x}))| \leq \epsilon |y - \tilde{x}| \forall y \in B_r(x)$ . Da  $f_k$  differenzierbar ist  $\exists \rho = \rho(\epsilon) > 0$  mit  $|f_k(y) - f_k(\tilde{x}) - f'_k(\tilde{x}) \cdot (y - \tilde{x})| \leq \epsilon |y - \tilde{x}| \forall y \in B_\rho(\tilde{x}) \subset B_r(x)$

$$\begin{aligned} \implies |f(y) - f(\tilde{x}) - g(\tilde{x})(y - \tilde{x})| &\leq |(f(y) - f(\tilde{x})) + (f_k(y) - f_k(\tilde{x}))| \\ &\quad + |f_k(y) - f_k(\tilde{x}) - f'_k(\tilde{x}) \cdot (y - \tilde{x})| \\ &\quad + |f'_k(\tilde{x}) \cdot (y - \tilde{x}) - g(\tilde{x})(y - \tilde{x})| \\ &\stackrel{(2)}{\leq} \epsilon |y - \tilde{x}| + \epsilon |y - \tilde{x}| + \epsilon |y - \tilde{x}| \\ &= 3\epsilon |y - \tilde{x}| \forall y \in B_\rho(\tilde{x}). \end{aligned} \quad (5)$$

Beachte:  $\forall \epsilon > 0 \exists \rho > 0$  mit (5)  $\implies f(y) - f(\tilde{x}) - g(\tilde{x}) \cdot (y - \tilde{x}) = o(|y - \tilde{x}|), y \rightarrow \tilde{x}$   
 $\implies f'(\tilde{x}) = g(\tilde{x}) \xrightarrow[\text{beliebig}]{\tilde{x} \text{ ist}}$  Behauptung. ■

## 28.1 Anwendung auf Potenzreihen

Sei  $f : B_R(x_0) \subset \mathbb{K} \rightarrow \mathbb{K}$  gegeben durch Potenzreihe

$$f(x) = \sum_{k=0}^{\infty} a_k (x - x_0)^k \quad \forall x \in \underbrace{B_R(x_0)}_{\text{Konvergenzkreis}}. \quad (6)$$

Wiederholung:  $R = \frac{1}{\limsup_{k \rightarrow \infty} \sqrt[k]{|a_k|}}$  heißt *Konvergenzradius*. Frage: Ist  $f$  differenzierbar und kann man gliederweise differenzieren?

**Satz 3.** Sei  $f : B_R(x_0) \subset \mathbb{K} \rightarrow \mathbb{K}$  Potenzreihe gemäß (6)  $\implies f$  ist differenzierbar auf  $B_R(x_0)$  mit

$$f'(x) = \sum_{k=1}^{\infty} k a_k (x - x_0)^{k-1} \quad \forall x \in B_R(x_0). \quad (7)$$

**Folgerung 4.** Sei  $f : B_R(x_0) \subset \mathbb{K} \rightarrow \mathbb{K}$  Potenzreihe gemäß (6)

$$\implies f \in C^\infty(B_R(x_0), \mathbb{K}) \text{ und } a_k = \frac{1}{k!} f^{(k)}(x_0). \quad (8)$$

(D.h. Potenzreihe stimmt mit Taylorreihe von  $f$  in  $x_0$  überein.)

**Beweis.** Wende  $k$ -fach Satz 3 an  $\implies f \in C^k(B_R(x_0), \mathbb{K}) \quad \forall k \in \mathbb{N} \xrightarrow{(7)} f'(x_0) = a_1, f''(x_0) = 2a_2, \dots$ , rekursiv folgt (8). ■

**Beweis.** (Zu Satz 3) Betrachte Partialsummen  
 $f_k(x) := \sum_{j=0}^k a_j (x - x_0)^j \quad \forall x \in B_R(x_0)$   
 $\implies f_k(x_0) = \sum_{j=1}^k j a_j (x - x_0)^{j-1} \quad \forall x \in B_R(x_0)$ . Wegen  
 $\limsup_{k \rightarrow \infty} \sqrt[k]{(k+1)|a_{k+1}|} = \limsup_{k \rightarrow \infty} \sqrt[k]{k(1 + \frac{1}{k}) \cdot \sqrt[k+1]{|a_{k+1}|}^{\frac{k+1}{k}}} = \limsup_{k \rightarrow \infty} \sqrt[k]{|a_k|} = \frac{1}{R}$  hat Potenzreihe  
 $g(x) := \sum_{k=1}^{\infty} k a_k (x - x_0)^{k-1}$  Konvergenzradius  $R \implies$  Reihe  $g$  konvergiert  
 gleichmäßig auf  $B_r(x_0) \quad \forall r \in (0, R)$  (vgl. Satz 13.(1)), d.h.  $f'_k \rightarrow g$  gleichmäßig auf  
 $B_r(x_0) \xrightarrow{\text{Satz 2}} f$  ist differenzierbar auf  $B_r(x_0)$  mit (7) auf  $B_r(x_0)$ . Da  $r \in (0, R)$  beliebig  
 ist, folgt Behauptung. ■

**Beispiel 5.** Es gilt

$$\ln(1+x) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(-1)^k x^{k+1}}{k+1} \quad \forall x \in (-1, 1). \quad (9)$$

**Beweis.**  $f(x)$  sei Potenzreihe (9), hat Konvergenzradius  $R = 1, x_0 = 0 \xrightarrow{\text{Satz 3}} f$  ist differenzierbar auf  $(-1, 1)$  mit  $f'(x) = \sum_{k=0}^{\infty} (-x)^k = \frac{1}{1-(-x)} = \frac{1}{1+x}$  (vgl. geometrische Reihe). Da  $\frac{d}{dx} \ln(1+x) = \frac{1}{1+x} = f'(x)$  folgt  $f(x) = \ln(1+x) + c, c \in \mathbb{R}$ . Wegen  $f(0) = 0 = \ln 1$  ist  $f(x) = \ln(1+x) \quad \forall x \in (-1, 1)$ , d.h. (9). ■