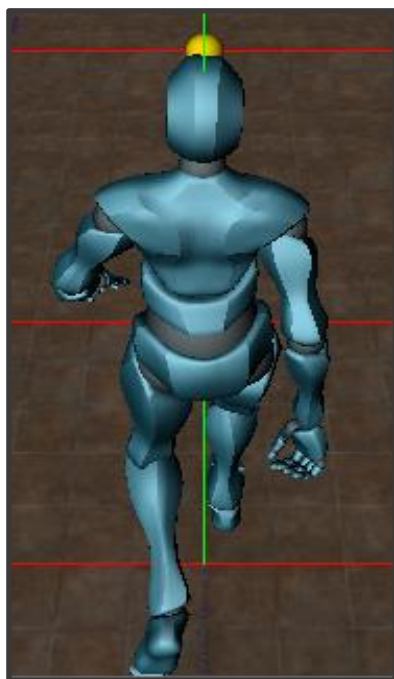
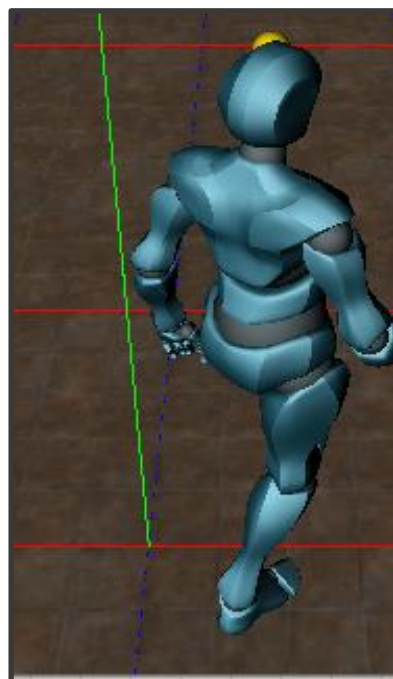


## キャラクターの回転動作

3DWorldの時のキャラクターの回転は移動方向に向かって、  
回転動作が少ない回転の向きで(時計回りか、反時計回り)で、  
『キー入力している間』回転するようにプログラムを組んでいました。

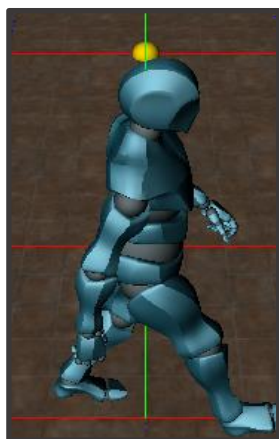


ちょっと  
Dキーを押した時は  
ちょっとだけ  
回転する



アクションゲームになると、  
進みたい方向や、攻撃方向などを細かく操作したい場合、  
この回転方法だと、軸がなかなか定まらず、ユーザにストレスを  
与えてしまう場合があります。

そこで、例えばDキーを一瞬でも押したならば、



完全に右側に振り向くようにしていきたいと思います。

もちろん、瞬間的に振り向くのではなくて、  
ゆっくりと、振り向かせます。  
(キーを押していない時も、回転動作が続くように)

## Player.h

public:

～ 省略 ～

// 回転完了までの時間

static constexpr float TIME\_ROT = 1.0f;

private:

～ 省略 ～

// 回転

Quaternion playerRotY\_;

Quaternion goalQuaRot\_;

float stepRotTime\_;

～ 省略 ～

// 回転

void SetGoalRotate(double rotRad);

void Rotate(void);

## Player.cpp

void Player::ProcessMove(void)

{

～ 省略 ～

→ rotRad に回転角度を代入する

Dキーだとしたら、右方向を向きたいので、90度(deg)

if (!AsoUtility::EqualsVZero(dir))

{

// 移動処理

speed\_ = SPEED\_MOVE;

if (ins.IsNew(KEY\_INPUT\_RSHIFT))

{

```

        speed_ = SPEED_RUN;
    }
    moveDir_ = dir;
    movePow_ = VScale(dir, speed_);

    // 回転処理
    SetGoalRotate(rotRad);

    ~ 省略 ~

}

void Player::SetGoalRotate(double rotRad)
{
    VECTOR cameraRot = mainCamera->GetAngles();
    Quaternion axis =
        Quaternion::AngleAxis(
            (double)cameraRot.y + rotRad, AsoUtility::AXIS_Y);

    // 現在設定されている回転との角度差を取る
    double angleDiff = Quaternion::Angle(axis, goalQuaRot_);

    // しきい値
    if (angleDiff > 0.1)
    {
        stepRotTime_ = TIME_ROT;
    }

    goalQuaRot_ = axis;
}

```

↑プレイヤーに向かせたい、ゴールとなる回転を設定する

```

void Player::UpdatePlay(void)
{

    // 移動処理
    ProcessMove();

    // 移動方向に応じた回転
    Rotate();

    // 現在座標を起点に移動後座標を決める
    movedPos_ = VAdd(transform_.pos, movePow_);

    // 移動
    transform_.pos = movedPos_;

    // 重力方向に沿って回転させる
    transform_.quaRot = grvMng_.GetTransform().quaRot;
    transform_.quaRot = transform_.quaRot.Mult(playerRotY_);

}

```

↑重力制御による正面の回転からY軸回転させる。このゲーム特有の処理

```

void Player::Rotate(void)
{

    stepRotTime_ -= scnMng_.GetDeltaTime();

    // 回転の球面補間
    playerRotY_ = Quaternion::Slerp(
        playerRotY_, goalQuaRot_, (TIME_ROT - stepRotTime_) / TIME_ROT);

}

```

↑回転の球面補間を行う。

TIME\_ROT定数で指定された時間をかけて、ゆっくりゴールとなる  
回転に向かって近づくような回転を行う