カプセルによる衝突判定

地面との衝突判定が実装できましたので、 次は、ステージや建物、キャラクターとの衝突判定をとっていきます。

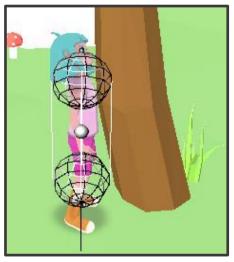
地面との衝突判定を処理を分ける理由としては、

線分とモデルの衝突判定では、衝突ポリゴンは I つに絞ることができますが、 球体や、今回紹介するカプセルだと、複数のポリゴンと衝突してしまうため、 制御が複雑になるからです。

人型キャラクターの衝突判定には、よくカプセル型が使用されます。



カプセルは、複雑な形状にも見えますが、 衝突計算を行う上で、とてもシンプルな 形状をしており、左図だと、 上下に球体があって、それを繋ぐと カプセル形状になります。



人型に近い形状に調整しやすく、 ある程度高低差のある地形でも自然に 動きやすくなります。

今回は、カプセルを使用して、 衝突判定をとっていきます。

```
Player.h
public:
   // 衝突用カプセルの取得
   const Capsule& GetCapsule(void) const;
private:
   std::unique_ptr<Capsule> capsule_;
   void CollisionCapsule(void);
Player. cpp
void Player::Init(void)
{
       ~ 省略 ~
      // カプセルコライダ
      capsule_ = std::make_unique<Capsule>(transform_);
      capsule_->SetLocalPosTop({ 0.0f, 110.0f, 0.0f });
      capsule_->SetLocalPosDown({ 0.0f, 30.0f, 0.0f });
      capsule_->SetRadius (20.0f);
}
```

```
}
const Capsule& Player::GetCapsule(void) const
{
    return *capsule_;
}

void Player::DrawDebug(void)
{
    ~ 省略 ~
```

// カプセルコライダ

```
capsule_->Draw();
}
void Player::Collision(void)
{
   // 現在座標を起点に移動後座標を決める
   movedPos_ = VAdd(transform_.pos, movePow_);
   // 衝突(カプセル)
   CollisionCapsule();
   // 衝突(重力)
   CollisionGravity();
   // 移動
   transform_.pos = movedPos_;
}
void Player::CollisionCapsule(void)
{
   // カプセルを移動させる
   Transform trans = Transform(transform_);
   trans.pos = movedPos ;
   trans. Update();
   Capsule cap = Capsule(*capsule_, trans);
   // カプセルとの衝突判定
   for (const auto c : colliders_)
   {
      auto hits = MVICollCheck Capsule(
         c. lock()->modelId_, -1,
         cap. GetPosTop(), cap. GetPosDown(), cap. GetRadius());
      // 衝突した複数のポリゴンと衝突回避するまで、
      // プレイヤーの位置を移動させる
      for (int i = 0; i < hits. HitNum; i++)
```

```
{
  auto hit = hits. Dim[i];
  // 地面と異なり、衝突回避位置が不明なため、何度か移動させる
  // この時、移動させる方向は、移動前座標に向いた方向であったり、
  // 衝突したポリゴンの法線方向だったりする
  for (int tryCnt = 0; tryCnt < 10; tryCnt++)</pre>
  {
     // 再度、モデル全体と衝突検出するには、効率が悪過ぎるので、
     // 最初の衝突判定で検出した衝突ポリゴン|枚と衝突判定を取る
     int pHit = HitCheck_Capsule_Triangle(
        cap. GetPosTop(), cap. GetPosDown(), cap. GetRadius(),
        hit.Position[0], hit.Position[1], hit.Position[2]);
     if (pHit)
     {
        // 法線の方向にちょっとだけ移動させる
        movedPos_ = VAdd (movedPos_, VScale(hit.Normal, 1.0f));
        // カプセルも一緒に移動させる
        trans.pos = movedPos ;
        trans. Update();
        continue;
     }
     break;
  }
}
// 検出した地面ポリゴン情報の後始末
MVICollResultPolyDimTerminate(hits);
```

}

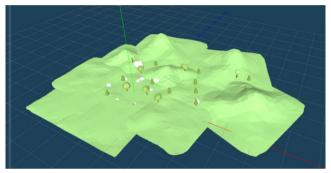
}

衝突判定の効率化

衝突判定は必須の機能ですが、処理負荷もそこそこ高いです。

```
auto hits = MVICollCheck_Capsule(
   c.lock()->modelId_, -I,
   cap.GetPosTop(), cap.GetPosDown(), cap.GetRadius());
```

このコードだと、モデル内の全フレームの全ポリゴンと衝突判定を行なおうとするため、17,000ポリゴンの処理が必要になります。





一方、下記のコードは、「枚のポリゴンとの衝突判定を行うため、

```
int pHit = HitCheck_Capsule_Triangle(
   cap.GetPosTop(), cap.GetPosDown(), cap.GetRadius(),
   hit.Position[0], hit.Position[1], hit.Position[2]);
```

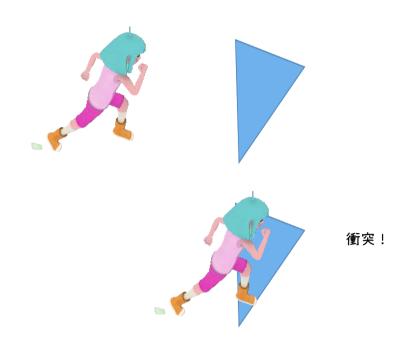
単純に前者の17,000分の1の処理速度で実行できます。



モデル全てではなく、フレームを限定したり、 ポリゴンを限定した方が、お得です。

押し戻し(衝突回避)の考え方

キャラクターと衝突する一枚のポリゴンがあったとして、

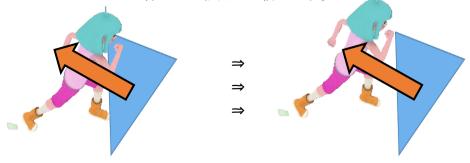


どの位置にキャラクター座標を戻せば衝突が回避できるのかは、 明確にはわかりません。

そこで、ポリゴンの法線方向に、ちょっとだけ移動させます。



移動後、衝突チェックを再度行っても、まだ、衝突していますので、 衝突しなくなるまで、法線方向に移動させ続けます。



すると、いつかは衝突回避するはずなので、このポリゴンはクリアとなり、 もし、複数のポリゴンと衝突していたら、次のポリゴンとの衝突回避に 移ります。

これが3Dの一般的な衝突後の押し戻し処理になります。