

#### Lumen Scene Update (루멘 씬 업데이트)

원본 씬을 기하(Nanite/Distance Field) + 표면 속성(Surface Cache Atlas)으로 구성된 광선 추적용 데 이터로 변환하고 업데이트 하는 과정을 의미한다

#### 루멘 씬 생성 (초기 빌드)

#### 1. Nanite Rasterize LumenCards (나나이트 지오메트리를 루멘 카드로 래스터화)

씬의 메시들을 분석해 표면을 루멘 카드(Lumen Cards)라는 수많은 사각형 판으로 씬을 재구성 각 카드는 월드 위치·방향·크기를 가지며, 카드의 공간적 배치는 한 번 정해지면 계속 유지된다

# 2. Nanite Draw Lumen Mesh Capture Pass (루멘 메시 캡처 패스)

각 카드에 대해 대응하는 나나이트 메시를 렌더링하여 메시의 재질 속성(Material Attributes)을 캡처 알베도·노멀·러프니스·이미시브 등 재질 정보를 갖게 됨

# 3. Copy Cards To Surface Cache (서피스 캐시에 카드 데이터 복사)

캡처한 재질 데이터를 효율적으로 관리하기 위해 GPU 메모리 내 저장소에 정리하는 단계 서피스 캐시(Surface Cache)라고 불리는 거대한 텍스처 아틀라스(Atlas)에 차곡차곡 복사하여 저장

- 루멘 씬의 각 카드는 "내 표면 정보는 아틀라스의 (U, V) 좌표에 저장되어 있어" 라고 쓴 주소값만 가리킴
- 루멘이 레이 트레이싱 중 특정 카드와 충돌하면, 해당 카드가 알려주는 주소(좌표)를 이용해 아틀라스를 딱 한 번 조회함으로써 표면의 색상과 재질을 매우 빠르게 알아냄
- 즉 히트 지점 → 카드 인덱스 → 아틀라스 샘플로 표면 속성을 얻는다

# Lumen Scene Update 과정

dirty 카드 : 메시가 새로 생기거나 머티리얼이 변경되어 다시 캡처해야 하는 카드 dirty 카드의 머티리얼 속성을 다시 렌더해 Surface Cache Atlas에 덮어씀

- 1. 장면 변화나 시야 이동으로 카드가 더러워졌는지 (dirty) 판단
- 2. dirty 카드가 있으면 Nanite Rasterize LumenCards 로 캡처 타겟 준비
- 3. Nanite Draw Lumen Mesh Capture Pass 로 해당 카드의 머티리얼 속성을 다시 렌더링
- 4. 캡처된 결과 (알베도·노멀·러프니스 등)를 기존 Surface Cache Atlas 카드 위치에 덮어 씀

# Composition Before Base Pass (베이스 패스 시작 전 합성 단계)

베이스 패스가 시작되기 전에 G-Buffer의 내용을 미리 수정하거나 덮어쓰는 합성 단계 G-Buffer에 기록될 재질 자체를 미리 바꿀 때 사용한다

- 1. PrePass
- 캔버스에 스케치 (깊이 정보)를 그리는 단계
- 2. Composition Before Base Pass
- 스케치 위 특정 영역에 먼저 특수한 밑칠 (데칼 속성)을 칠하는 단계
- 3. Base Pass
- 모든 픽셀에 기본 머티리얼 속성을 덮어쓰며 채색하는 단계
- 미리 밑칠된 부분은 최종 색에 반영된다

# Deferred Decals, Mesh Decals 정보를 미리 G-buffer에 기록해둠

#### FX 시스템 사전 렌더링

시퀀스나 게임 플레이가 시작되기 전에 특정 효과(이펙트)를 미리 시뮬레이션하고 준비시키는 과정

### Build Rendering Commands Deferred (지연된 렌더링을 위한 렌더링 명령)

Game Thread: 다음 프레임의 게임 로직(물리, 애니메이션, AI)을 계산 Rendering Thread: 현재 프레임의 렌더링 명령을 구성

게임 스레드 → 렌더 스레드: 장면 스냅샷과 드로우 요청 전달 GPU: 이전 프레임에서 Rendering Thread가 제출한 명령을 실행

#### **PrePass**

#### DepthPassParallel

깊이 버퍼 생성 및 깊이 테스트 : 불투명 오브젝트 대상 폐색 테스트(Occlusion Culling): HZB의 입력으로 사용 깊이 값 기록 / Early Z-Test 를 위한 초석

#### Parallel (병렬)

다수의 명령 리스트를 생성하고 병렬로 실행하여 멀티코어 CPU 환경에서 렌더링 명령 제출 속도를 높임

#### RenderVelocities (속도 렌더링)

# VelocityParallel

화면의 각 픽셀에 대한 모션 벡터(Motion Vector)를 계산 속도 버퍼(Velocity Buffer)라는 별도의 텍스처에 저장 TAA/TSR 안티엘리어싱과 모션 블러가 속도 버퍼 기반으로 작동됨

### Motion Vector (모션 벡터)

2D 벡터이며 현재 프레임의 한 픽셀이 바로 이전 프레임에서는 화면의 어느 위치에 있었는지를 알려주는 '움직임 정보'

#### NaniteVisibilityBuffer (나나이트 가시성 버퍼)

가시 프리미티브를 식별할 최소 정보 + 깊이를 저장하는 버퍼 클러스터 + 프리미티브 식별자 (및 머티리얼 조회용 인덱스 포함) + 깊이 형태 이 버퍼의 정보는 나중에 BasePass에서 G-Buffer를 채운다

#### DrawGeometry

GPU 컴퓨트 쉐이더가 인스턴스/클러스터 컬링과 LOD 선택 하드웨어, 소프트웨어 라스터 단계에서 픽셀마다 가시성 정보를 Visibility Buffer에 기록 결과는 BasePass에서 머티리얼 셰이딩의 입력이 된다

#### Nanite Emit Depth Targets

VisibilityBuffer만으로 깊이 스텐실 속도 같은 깊이 계열 출력을 먼저 만들어두는 단계 전체 머티리얼 셰이딩 없이, 후속 패스가 필요로 하는 최소 데이터를 확보한다

#### **Compute Light Grid (Tiled Rendering)**

포워드 렌더링(Forward Rendering)에서 빛 연산의 효율성을 높이기 위한 최적화 기법 3D 공간을 그리드(Grid)로 분할하고 각 그리드 셀에 영향을 미치는 광원 목록을 저장

- Compute Shader를 사용하여 뷰 프러스텀을 균일한 3D 그리드로 분할
- 각 그리드 셀에 대해 해당 영역에 영향을 미치는 광원들을 식별
- 렌더링 시 픽셀의 위치에 해당하는 그리드 셀에서만 광원 목록을 참조

## **Compute Light Grid (Tiled Rendering)**

포워드 렌더링(Forward Rendering)에서 빛 연산의 효율성을 높이기 위한 최적화 기법 3D 공간을 그리드(Grid)로 분할하고 각 그리드 셀에 영향을 미치는 광원 목록을 저장

- Compute Shader를 사용하여 뷰 프러스텀을 균일한 3D 그리드로 분할
   각 그리드 셀에 대해 해당 영역에 영향을 미치는 광원들을 식별
- 렌더링 시 픽셀의 위치에 해당하는 그리드 셀에서만 광원 목록을 참조

# Hierarchical Z-Buffer (계층적 Z-버퍼)

Z-Buffer(Depth Buffer)를 MIP맵처럼 계층적 피라미드로 만들고 비교하여 불필요한 연산을 줄임.

# buildHZB

언리얼 엔진에서 HZB 피라미드를 생성하는 렌더 패스의 명칭

- PrePass 과정의 깊이 버퍼를 입력으로 받아 씬 깊이 텍스쳐 생성
- 다운샘플링으로 2×2 깊이 집계로 다음 밉 생성 (집계 연산은 깊이 규약에 따라 달라짐)
   이 과정을 계속 반복하여 1×1 텍스처가 될 때까지 계층 구조 밉맵 생성
- 이렇게 완성된 밉맵 체인이 바로 Hierarchical Z-Buffer

만들어진 Z-Buffer는 다른 렌더링 패스(오클루전 컬링, SSR, TAA 등)에서 참조

# Sky Atmosphere LUTs (하늘 대기 Look-Up Tables)

물리 기반의 사실적인 하늘과 대기 효과를 실시간으로 렌더링하기 위해 미리 계산된 텍스처들의 집합

- 핵심은 미리 계산(Pre-computation) 하는 것
  대기 산란 계산을 사전에 한 번만 수행하여 그 결과를 텍스처(LUT)에 저장
  실제 렌더링 시 이 텍스처를 참조 (Look-Up) 만 함

# 주요 LUT의 종류와 용도

- 1. Transmittance LUT (투과율 LUT)
- 특정 지점에서 특정 방향으로 빛이 대기층을 통과할 때 얼마나 빛이 감소(흡수/산란)되는지를 저장
- 2. Multi-Scattering LUT (다중 산란 LUT)
- 다중 산란광의 평균 기여량을 고도와 태양 고도(태양광 경로 각도) 별로 저장
- 3. Sky View LUT (하늘 뷰 LUT) 카메라 시점에서 시선 각도, 태양 각도에 따른 하늘의 최종 색상을 미리 계산
- 4. Aerial Perspective LUT (공기 원근 LUT)
  카메라와 물체 사이의 대기가 빛을 산란시켜 발생하는 "공기 원근감" 효과를 저장
  먼 물체가 흐려지고 푸르스름해지는 효과

SkyAtmosphereLUT 계산 과정에 Volumetric Fog LUT는 포함되지 않는다.

- SkyAtmosphere LUT: 2D, 3D LUT (고도·시선·태양 각 기반)
- Volumetric Fog LUT: 3D Froxel Volume (뷰 공간 XYZ 분할)