

### Universidade Federal de Viçosa Campus Rio Paranaíba Instituto de Ciências Exatas e Tecnológicas

# SIN 343 Desafios de Programação

João Batista Ribeiro

joao42lbatista@gmail.com

Slides baseados no material do prof. Guilherme C. Pena

Universidade Federal de Viçosa Campus Rio Paranaíba Instituto de Ciências Exatas e Tecnológicas

Aula de Hoje

### Estruturas de Dados Elementares

### **Árvores:**

Listas, pilhas, filas são todas estruturas de dados lineares.

No caso das árvores, temos uma estrutura de dados bidimensional formada por uma série de nós.

Quando existe, a árvore inicia em um nó que denominamos **raiz**.

### **Árvores (Propriedades):**

- Uma árvore com zero nós é dita uma árvore vazia;
- Todo nó de uma árvore é raiz de uma subárvore;
- O número de subárvores de um nó é denominado o grau daquele nó;
- O **grau da árvore** é definido como o maior grau dentre todos os seus nós. Em particular, uma árvore de grau 2 é denominada uma árvore binária;

### **Árvores (Propriedades):**

- Os nós de grau zero são denominados *folhas* da árvore.
- Um nó y que está imediatamente "abaixo" de um nó x é dito ser um descendente direto ou filho do nó x. Reciprocamente, o nó x é dito ser o pai do nó y;

### **Árvores (Propriedades):**

- A raiz da árvore está no nível 1. Os filhos de um nó no nível i estão no nível (i+1);
- A altura da árvore é definida como sendo o nível máximo dentre todos os seus nós;
- O número máximo de nós numa árvore de grau d e altura h, indicado por  $N_d(h)$  é:

$$N_d(h) = \sum_{i=0}^{n-1} d^i$$

### **Árvores:**

Existem muitas representações de árvores na computação.

Por enquanto vamos começar com a mais simples delas:

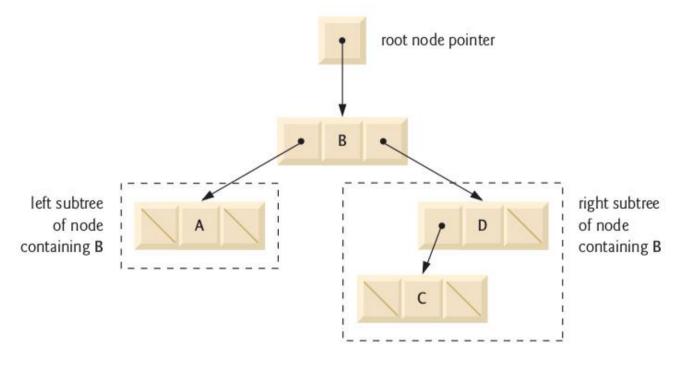
- Árvore Binária de Pesquisa

filhos.

# Estruturas de Dados Elementares

### **Árvore Binária de Pesquisa:**

Uma ABP (*BST – Binary Search Tree*) é um tipo especial de árvore em cada nó da árvore possui de **0 a 2 nós-**

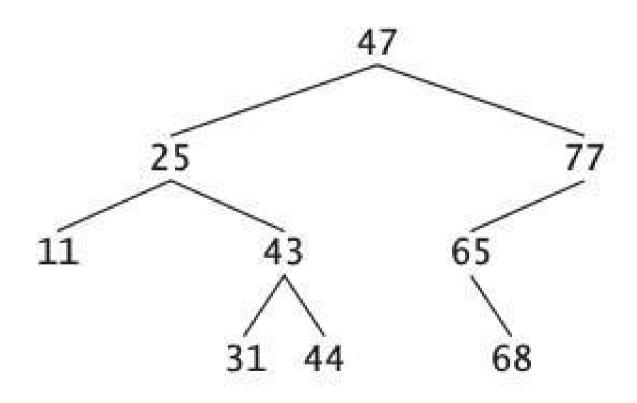


### Árvore Binária de Pesquisa:

Uma ABP (*BST – Binary Search Tree*) também possui as características:

- de que os todos os valores são únicos;
- de que os valores em qualquer sub-árvore esquerda são menores que o valor em seu nó-pai e;
- de que os valores em qualquer sub-árvore direita são maiores que o valor em seu nó-pai;

### **Árvore Binária de Pesquisa:**



### **Árvore Binária de Pesquisa:**

### **Casos especiais:**

- a) árvore binária degenerada: todos os nós, exceto as folhas, têm um único descendente;
- b) árvore binária completa: todos os nós, exceto as folhas, têm dois descendentes e todas as folhas estão num mesmo nível.

### Árvore Binária de Pesquisa (Operações):

- CriaArvore(): cria uma árvore binária vazia;
- **localiza** (**k,T**): retorna uma referência para o nó da árvore T que contém a chave igual a k; caso não exista nenhum item com esta chave, retorna (NULL);
- insere(x,T): insere o item x na árvore T;
- elimina(k,T): elimina da árvore T, o item cuja chave é igual a k.

### Árvore Binária de Pesquisa (Operações):

- max(T): retorna uma referência para o nó que contém o item com a maior chave na árvore T;
- min(T): retorna uma referência para o nó que contém o item com a menor chave na árvore T;
- estaVazia(T): retorna verdadeiro caso a árvore T esteja vazia e retorna falso caso contrário.
- imprime(T): imprime (em ordem crescente) os elementos armazenados na árvore

**Árvore Binária de Pesquisa (Implementação):** 

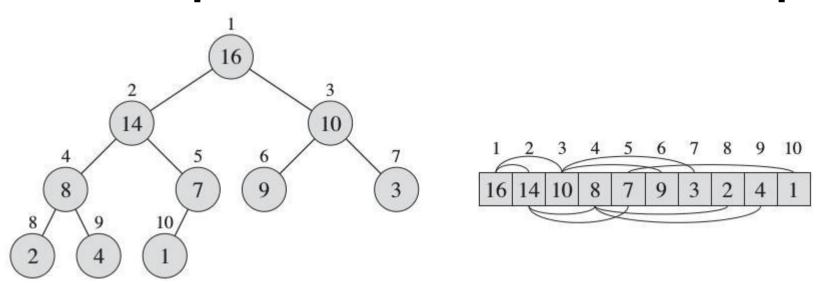
Ver arquivos:

ArvBinPesq.h e TestaArvore.cpp

### Heap (Binário):

A estrutura de dados *heap* (binário) é um objeto arranjo que pode ser vista como uma árvore binária quase completa com dois atributos:

### A.comprimento e A.tamanho-do-heap



### Heap (Binário):

A raiz da árvore é A[1] e, dado o índice i de um nó, podemos calcular facilmente os índices de seu pai, do filho à esquerda e do filho à direita:

Pai(i): return [i/2]

Fesq(i): return [2i]

Fdir(i): return [2i+1]

### Heap (Binário):

Existem dois tipos de heaps binários: *Heaps de Máximo* e *Heaps de Mínimo*.

### Heap de Máximo:

A *propriedade de heap de máximo* é que, para todo *nó i* exceto a raiz,

### A[Pai(i)] >= A[i]

Isto é, o valor de um nó é no máximo o valor de seu pai. Assim, o maior elemento está na raiz.

### Heap (Binário):

Existem dois tipos de heaps binários: *Heaps de Máximo* e *Heaps de Mínimo*.

### **Heap de Mínimo:**

A *propriedade de heap de mínimo* é que, para todo *nó i* exceto a raiz,

### A[Pai(i)] <= A[i]

Isto é, o valor de um nó é no mínimo o valor de seu pai. Assim, o menor elemento está na raiz.

### Heap (Binário):

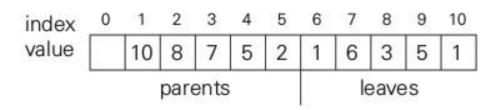
Ideia geral de como construir um heap a partir de um vetor (*heap de máximo neste exemplo*):

Passo 1: Comece com a posição pai n / 2;

**Passo 2:** Verifique a condição de heap para a posição pai atual. Se a condição não for satisfeita, siga trocando o elemento desta posição com o maior de seus filhos até que a condição seja satisfeita;

**Passo 3:** Repita o passo 2 para a posição pai seguinte (atual-1) até que não haja mais posições pais para processar.

the array representation



### **Heap (Binário):**

```
MAX-HEAPIFY (A, i)

1  l = \text{LEFT}(i)

2  r = \text{RIGHT}(i)

3  \text{if } l \leq A.\text{heap-size} \text{ and } A[l] > A[i]

4  largest = l

5  \text{else } largest = i

6  \text{if } r \leq A.\text{heap-size} \text{ and } A[r] > A[largest]

7  largest = r

8  \text{if } largest \neq i

9  \text{exchange } A[i] \text{ with } A[largest]

10  \text{MAX-HEAPIFY } (A, largest)
```

```
void heap(int *h, int ini, int fim) {
    int k, v;
    bool heap;//Satisfaz Propriedade
    for(int i=fim/2; i>=ini; i--) {
        k = i;
        v = h[k];
        heap = false;
        while(!heap && 2*k <= fim) {
            int j = 2*k;
            if(j<fim) //Maior Filho
                if(h[i] < h[i+1])
                    j++;
            if(v >= h[j])
                heap = true;
            else {
                h[k] = h[j];
                k = j;
        h[k] = v;
```

#### Fila de Prioridades:

Uma das aplicações mais populares dos *heaps* são as *filas de prioridade*.

Da mesma forma que os heaps, existem as filas de prioridade **máxima** e **mínima**.

### Fila de Prioridades (Operações):

Supondo uma *fila de prioridades máxima*, temos as seguintes operações:

- Insere(S, x): insere o elemento x no conjunto S;
- Maximum (S): Devolve o elemento de S que tem a maior chave;
- Remove-Max(S): Remove e devolve o elemento de S que tem a maior chave;
- Aumenta-Chave(S, x, k): aumenta o valor da chave do elemento x até o novo valor k, que admite-se ser, pelo menos, tão grande quando o valor da chave atual de x.

### Fila de Prioridades (Operações):

Remove-Max(S):

```
HEAP-EXTRACT-MAX(A)
```

- 1 **if** A.heap-size < 1
- 2 **error** "heap underflow"
- 3 max = A[1]
- 4 A[1] = A[A.heap-size]
- 5 A.heap-size = A.heap-size 1
- 6 MAX-HEAPIFY (A, 1)
- 7 **return** max

### Fila de Prioridades (Operações):

Aumenta-Chave(S, x, k):

```
HEAP-INCREASE-KEY (A, i, key)

1 if key < A[i]

2 error "new key is smaller than current key"

3 A[i] = key

4 while i > 1 and A[PARENT(i)] < A[i]

5 exchange A[i] with A[PARENT(i)]

6 i = PARENT(i)
```

Insere(S, x):

```
MAX-HEAP-INSERT (A, key)

1 A.heap-size = A.heap-size + 1

2 A[A.heap-size] = -\infty

3 HEAP-INCREASE-KEY (A, A.heap-size, key)
```

Fila de Prioridades (Implementação):

Ver arquivo: **p\_queue.cpp** 

**Fila de Prioridades (C++):** 

#include <queue>

C++ traz uma implementação de uma **fila de prioridades de máximo.** 

http://www.cplusplus.com/reference/queue/priority\_queue/

### **Fila de Prioridades (C++):**

```
#include <iostream>
#include <queue>
using namespace std;
int main (){
  priority_queue<int> mypq;
  mypq.push(30);
  mypq.push(100);
  mypq.push(25);
  mypq.push(40);
  while (!mypq.empty()) {
     cout << ' ' << mypq.top();</pre>
     mypq.pop();
  cout << '\n';
  return 0;
```

100 40 30 25

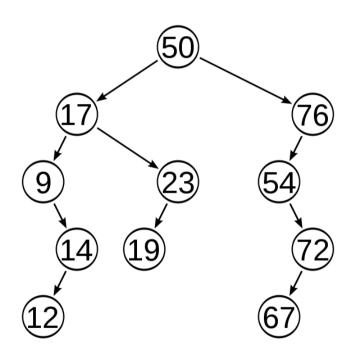
#### **Árvores AVL:**

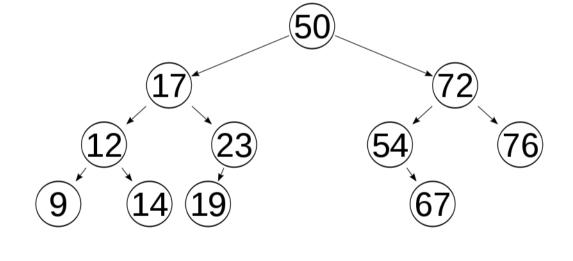
Uma *árvore AVL* é uma árvore binária de pesquisa de altura balanceada.

Para cada nó x, o módulo da diferença entre as alturas das sub-árvores à esquerda e à direita é no máximo 1.

Chamamos essa característica de *fator de balanço*, que no caso pode ser -1, 0 ou 1 em cada nó.

#### **Árvores AVL:**





Não Balanceada.

Balanceada.

#### **Árvores AVL:**

Para transformarmos uma árvore não-balanceada em uma balanceada, precisamos fazer uma série de **rotações**.

A **rotação** é uma operação local feita na árvore com o objetivo de balanceá-la preservando a propriedade de ABP.

#### **Árvores AVL:**

Para garantirmos as propriedades da árvore AVL rotações devem ser feitas conforme necessário após operações de *remoção* ou *inserção*.

Seja **P** o nó pai, **FE** o filho da esquerda de P e **FD** o filho da direita de P podemos definir 2 categorias de rotação: **Rotações Simples** e **Rotações Duplas.** 

#### **Árvores AVL:**

Uma **rotação simples** ocorre quando um nó está desbalanceado e seu filho estiver no mesmo sentido da inclinação, formando uma linha reta.

Uma **rotação dupla** ocorre quando um nó estiver desbalanceado e seu filho estiver inclinado no sentido inverso ao pai, formando um "joelho".

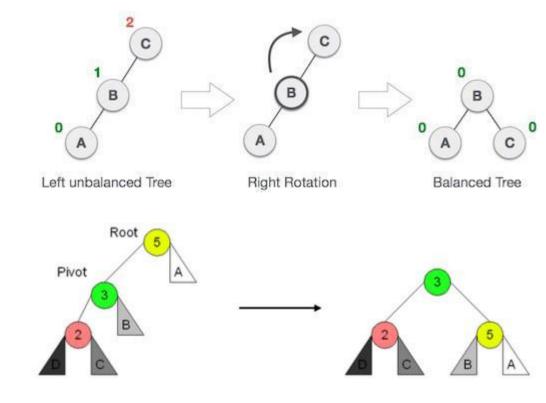
#### **Árvores AVL:**

Rotação Simples à direita (Right-Rotation-RR):

A raiz vira um filho direito.

### RR(): Pseudocódigo

- 1. AUX = C
- 2. raiz = B
- 3. AUX.esq = B.dir
- 4. B.dir = AUX



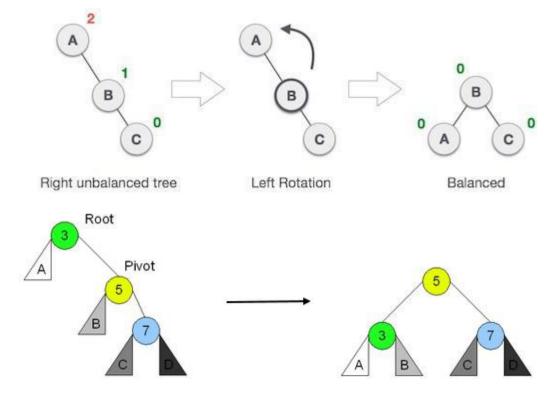
#### **Árvores AVL:**

Rotação Simples à esquerda (Left-Rotation-LL):

A raiz vira um filho esquerdo.

### LL(): Pseudocódigo

- 1. AUX = A
- 2. raiz = B
- 3. AUX.dir = B.esq
- 4. B.esq = AUX



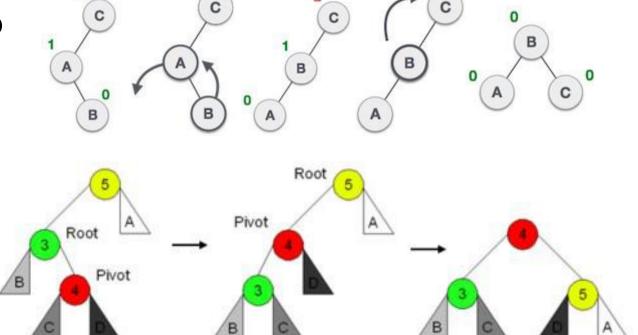
#### **Árvores AVL:**

Rotação Dupla à direita (Left-Right Rotation (LR):

A raiz vira um filho direito na segunda rotação.

### LR(): Pseudocódigo

- 1. AUX1 = C
- 2. AUX2 = A
- 2. raiz = B
- 3. AUX1.esq = B.dir
- 4. AUX2.dir = B.esq
- 5. B.esq = AUX2
- 6. B.dir = AUX1



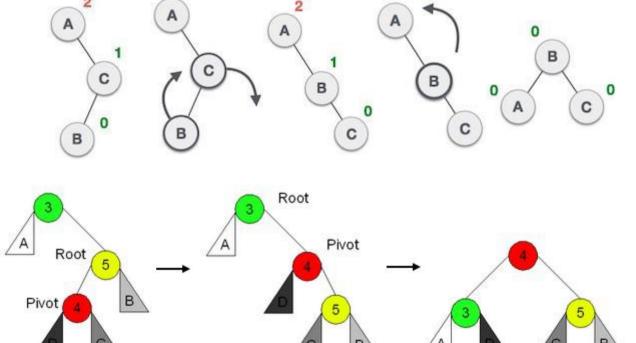
#### **Árvores AVL:**

Rotação Dupla à esquerda (Right-Left Rotiation (RL):

A raiz vira um filho esquerdo na segunda rotação.

### RL(): Pseudocódigo

- 1. AUX1 = A
- 2. AUX2 = C
- 2. raiz = B
- 3. AUX1.dir = B.esq
- 4. AUX2.esq = B.dir
- 5. B.esq = AUX1
- 6. B.dir = AUX2



**Árvore AVL (Implementação):** 

Ver arquivos:

avl.h e TestaAVL.cpp

### Treap (ABP + Heap):

O Treap é uma árvore binária de pesquisa balanceada onde a cada nó além da *chave* é definida uma *prioridade*.

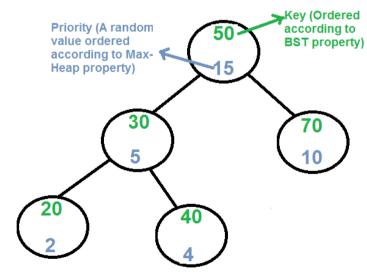
A ordenação dos nós obedecem as **propriedades de uma ABP** e as **propriedades de um heap** (de máximo neste exemplo):

- Se v é um filho esquerdo de u, v.chave < u.chave</li>
- Se v é um filho direito de u, v.chave > u.chave
- Se v é um filho de u, então v.prioridade < u.prioridade</li>

### Treap (ABP + Heap):

A ideia básica usa uma randomização sobre as prioridades e a propriedade de heap para manter o balanço. A complexidade esperada da busca, inserção

e remoção é **O(Log n)**.



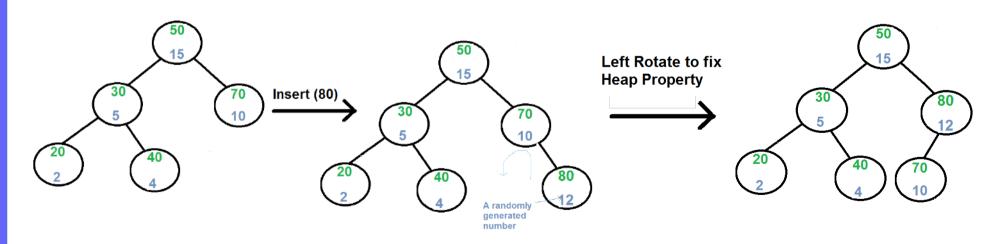
### Treap (ABP + Heap):

O **Treap** também usa rotações para manter a propriedade de heap máximo durante as inserções e remoções.

### Treap (ABP + Heap):

### Insert(x):

- 1)Cria um novo nó com chave x e prioridade rand.
- 2)Insere normalmente numa ABP.
- **3)**Usa as rotações para garantir que a prioridade do novo nó segue a proriedade do heap.

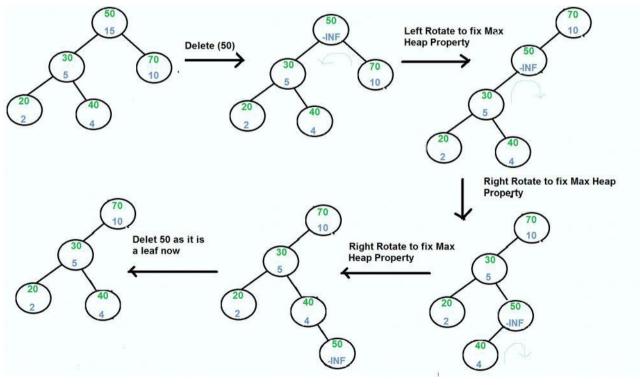


### Treap (ABP + Heap):

#### Delete(x):

1)Se o nó a ser deletado é uma folha, delete-o.

2)Se não, reduza a prioridade dele para um valor muito pequeno e realize as rotações até se tornar uma folha.



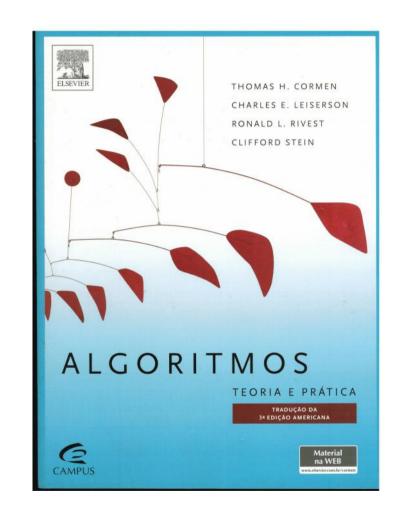
**Treap (Implementação):** 

Ver arquivo:

Treap.cpp

# Referência Bibliográfica

- CORMEN, T. H.; LEISERSON, C. E.; RIVEST, R. L.; STEIN, C. Algoritmos: teoria e prática. Tradução da 2. ed. Americana. Rio de Janeiro: Campus, 2002.



# Referência Bibliográfica

- SKIENA, S.S. REVILLA, M. A. Programming challenges: the programming contest training manual. Springer, 2003.

