Appunti e Documentazione Assembler per Esercitazioni di Reti Logiche A.A. 2025/26

Raffaele Zippo

1 ottobre 2025

Indice

1	1.1 Chi tiene il corso	5
2	2.2 Ambienti utilizzati	
3	Ambienti di sviluppo 3.1 Editor	10 10 10 11
4	Essere efficienti con VS Code 4.1 Le basi elementari	15
ı	Assembler 1	17
5	Ambiente di sviluppo 5.1 Struttura dell'ambiente	
I	Esercitazioni 2	23
		28 32
7	Esercitazione 2 7.1 Soluzioni passo-passo esercizi per casa	46
8	Esercitazione 3 2 8.1 Soluzioni esercizi per casa	51

INDICE 3

9	Esercitazione 4 9.1 Esercizio 4.1: esercizio d'esame 2023-01-10	53 53 54
II	Documentazione	55
10	10.2 Memoria	57 57 58 58 58
11	Istruzioni processore x86 11.1 Spostamento di dati 11.2 Aritmetica 11.3 Logica binaria 11.4 Traslazione e Rotazione 11.5 Controllo di flusso 11.6 Operazioni condizionali 11.7 Istruzioni stringa 11.8 Altre istruzioni	59 59 60 60 61 62 63 64
12	Sottoprogrammi di utility 12.1 Terminologia	65
13	13.2 Ispezione dei registri	67 68 68 68
14	Tabella ASCII	71
15	Ambiente d'esame e i suoi script 15.1 Aprire l'ambiente	73 73 74 74
Ш	Appendice	77
16	Problemi comuni16.1 Setup dell'ambiente	79 79 80

1. Esercitazioni di Reti Logiche

Questa dispensa contiene appunti e materiali per le esercitazioni del corso di Reti Logiche, Laurea Triennale di Ingegneria Informatica dell'Università di Pisa, A.A. 2025/26.

Il contenuto presume conoscenza degli aspetti teorici già discussi nel corso, ricordando alla bisogna solo gli aspetti direttamente collegati con gli esercizi trattati.

Materiale in costruzione

Questa dispensa contiene materiale in via di stesura, è messa a disposizione per essere utile quanto prima.

Potrebbero esserci inesattezze o errori. Siete pregati, nel caso, di segnalarlo.

Il contenuto di partenza è quello dell'anno precedente, e verrà sostituito man mano in base a quello che viene svolto a lezione. Aspettativi quindi che cambi *molto* durante il trimeste del corso.

1.1 Chi tiene il corso

Il corso è tenuto dal Prof. Giovanni Stea 🖾. Le esercitazioni sono tenute dal Dott. Raffaele Zippo 🖾. La pagina ufficiale del corso è http://docenti.ing.unipi.it/~a080368/Teaching/RetiLogiche/index_RL.html.

2. Introduzione

2.1 Perché compilare, testare, debuggare

If debugging is the process of removing bugs, then programming must be the process of putting them in. Edsger W. Dijkstra

Si parta dal presupposto che fare errori succede. Meno è banale il progetto o esercizio, più è facile che da qualche parte si sbagli. La parte importante è riuscire a cogliere e rimuovere questi errori prima che sia troppo tardi, sia che si tratti di rilasciare un software in produzione o di consegnare l'esercizio a un esame. In queste esercitazioni vedremo questo processo in contesti specifici (software scritto in assembler e reti logiche descritte in Verilog) ma la linea si applica in generale in tutti gli altri ambiti dell'ingegneria informatica.

Dunque il codice, di qualunque tipo sia, non va solo scritto, va provato. Come identificare, trovare e rimuovere gli errori è invece una capacità pratica che va esercitata.

2.2 Ambienti utilizzati

Gli strumenti a disposizione per provare e testare il codice, così come la loro praticità d'uso possono cambiare molto in base ad architettura, sistema operativo, e generale potenza delle macchine utilizzate.

Dato che il corso è collegato a un esame, ci si concentrerà sullo stesso ambiente che sarà disponibile all'esame, che è dunque basato su PC desktop con Windows 11 e architettura x86. Il software e le istruzioni a disposizione riguarderanno questa combinazione.

Per altre architetture e sistemi operativi, il supporto è sporadico e *best effort*, con nessuna garanzia da parte dei docenti che funzioni. Dovrete, con molta probabilità, litigare con il vostro computer per far funzionare il tutto.

Una introduzione generale alle opzioni è in Ambienti software.

2.3 Domande e ricevimenti

Siamo a disposizione per rispondere a domande, spiegare esercizi, colmare lacune. Gli orari ufficiali di ricevimento sono comunicati durante il corso e tenuti aggiornati sulle pagine personali. È sempre una buona idea scrivere prima, via email o Teams, per evitare impegni concomitanti o risolvere più rapidamente in via testuale. In caso di dubbi su esercizi, aiuta molto allegare il testo dell'esercizio (foto o pdf) e il codice sorgente (sempre e solo file testuale, non foto o file binari).

Non è raro che gli studenti si sentano in imbarazzo o comunque evitino di fare domande, quindi ci spendo qualche parola in più. Fuori dall'esame, è nostro *compito* insegnare, e questo include rispondere alle domande. È un *diritto* degli studenti chiedere ricevimenti e avere risposte. Avere dubbi o lacune è in questo contesto *positivo*, perché sapere di non sapere qualcosa è un primo passo per imparare.

3. Ambienti di sviluppo

In questo corso, scriveremo codice per programmi assembler e per descrivere reti logiche in Verilog. Per entrambi, utilizziamo un ambiente software che è lo stesso (o estremamente simile) a quello che si troverà all'esame.

3.1 Editor

Nelle esercitazioni e nella documentazione faremo riferimento a VS Code, che è l'unico editor che si potrà utilizzare all'esame.

Non c'è però nessun obbligo a usare VS Code per le esercitazioni personali, qualunque editor di file di testo andrà bene. Anche un editor da terminale come nano o vim.

3.2 Ambiente assembler

Programmare in assembler vuol dire programmare per una specifica architettura di processori. L'architettura x86 è stata rimpiazzata nel tempo da x64, a 64 bit, che è del tutto retrocompatibile. Altre architetture (in particolare, ARM) hanno istruzioni, registri e funzionamento completamente diversi e non sono compatibili con x86. Usare una macchina con architettura diversa è inevitabilmente fonte di problemi.

L'ambiente fornito funziona con Linux x86 (o x64 o amd64, che significano la stessa cosa). Non funziona invece per processori arm64, come quelli usati da MAC o Windows on ARM.

Da una parte, si potrebbe pensare di esercitarsi scrivendo assembler per la propria architettura, anziché quella usata nel corso. Sorgono diversi problemi:

- dover imparare sintassi, meccanismi, registri completamente diversi;
- dover fare a meno o reingegnerizzarsi la libreria usata per l'input-output a terminale;
- dover comunque imparare l'assembler mostrato nel corso, perché quella sarà richiesta all'esame e supportata dalle macchine in laboratorio.

La seconda opzione è usare strumenti di virtualizzazione capaci di far girare un sistema operativo con architettura diversa. Sorge come principale problema l'ergonomicità ed efficienza di questa soluzione, che dipende molto dagli strumenti che si trovano e dalle caratteristiche hardware della macchina, che potrebbero essere non sufficienti.

Per chi ha una macchina ARM, sarà necessario trovare soluzioni di virtualizzazione o usare un'altra macchina dedicata (va bene qualunque cosa di qualunque potenza, purché x86). In ogni caso, non offriamo nessun supporto diretto a tali macchine. Lo ribadisco in rosso, perché chiesto spesso.

Nessun supporto diretto per MAC con ARM

Non testiamo né supportiamo ambienti per MAC con ARM, che non abbiamo a disposizione. *Ci è stato detto* che UTM può emulare l'architettura x86, affermazione che riportiamo senza alcuna garanzia. Non risponderemo a ulteriori domande a riguardo, soprattutto se parte delle domande frequenti.

Oltre a questioni di architettura, abbiamo anche il sistema operativo, che è rilevante per gestire input e output da terminale. I programmi che scriveremo ed eseguiremo, così come quelli utilizzati per assemblare, gireranno in un terminale Linux. Nei pacchetti forniti e in sede di esame, si usa in particolare Ubuntu 24.04.

Perché Linux?

Perché è molto più facile virtualizzare un ambiente Linux moderno in Windows o MAC che il contra-

rio. In precedenza si usava MS-DOS, un sistema del 1981 facilmente emulabile, ma molto limitante data l'età.

Per assemblare, si usa gcc, per debuggare gdb. Per usarli però sono necessari comandi *lunghi*, che semplifichiamo usando script Powershell assemble.ps1 e debug.ps1.

Perché Powershell?

Perché Powershell (2006) è object-oriented, e permette di scrivere script leggibili e manutenibili, in modo semplice. Bash (1989) è invece text-oriented, con una lunga lista di trappole da saper evitare.

32 vs 64 bit

In realtà, i processori x86 a *soli* 32 bit non sono più in commercio da vent'anni. I processori che si trovano oggi sono x64, a 64 bit, e sono in grado di eseguire codice a 32 bit per retrocompatibilità. Nel corso, continuiamo ad usare l'istruction set a 32 bit perché

- 1. è di complessità ridotta e sufficiente per i nostri scopi didattici,
- 2. il vecchio ambiente DOS, che qualcuno può trovare ancora utile, supporta solo x86.

3.3 Ambiente Verilog

L'ambiente Verilog non ha i problemi di quello assembler, perché quel che compiliamo (una rete simulabile) non è legato sistema operativo o all'architettura della CPU. Basta che si riescano ad installare

- iverilog e vvp
- GTKWave

3.4 Versioni dell'ambiente e alternative

L'ambiente dell'A.A. 2025/26 è leggermente diverso da quello degli anni precedenti. Le differenze riguardano solo aspetti di installazione e configurazione, il modo di utilizzo rimane pressoché invariato.

Se si ha già un ambiente funzionante, non c'è bisogno di fare nulla.

L'ambiente è fornito in due versioni:

- Windows 11 + WSL2
- Linux nativo o devcontainer

Questi contengono sia istruzioni per installazione e configurazione, sia le cartelle assembler e verilog con i file necessari per scrivere codice.

Tenere presente che non c'è bisogno di utilizzare lo stesso tipo di pacchetto o macchina per assembler e Verilog, le due scelte sono indipendenti.

3.5 Ambiente per Windows 11 + WSL2

Download

Questo pacchetto supporta macchine Windows 11 x64, utilizza WSL2 per virtuallizare un sistema Ubuntu 24.04 per assembler, e applicazioni native per Verilog.

WSL2 è un sottosistema di Windows che permette di virtualizzare macchine Linux in modo semplice, e l'integrazione con VS Code tramite l'estensione WSL permette di scrivere codice *fuori* dalla macchina virtuale ed assemblare ed eseguire *dentro* la macchina virtuale. Questo ci permette di mantenere un ambiente grafico moderno mentre si lavora con un terminare Linux virtualizzato.

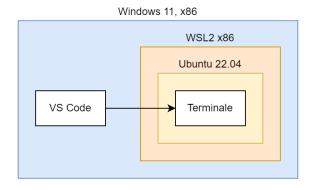


Figura 3.1: Schema dell'ambiente usato all'esame.

Il pacchetto dell'ambiente contiene le istruzioni passo passo per installare e configurare la macchina virtuale su una macchina Windows 11 con architettura x86.

Per l'ambiente Verilog, invece, ci sono sia installer precompilati qui che codice sorgente qui e qui.

3.6 Ambiente per Linux nativo o devcontainer

Download

Questo pacchetto supporta due scenari: una macchina con Linux x64, oppure devcontainers tramite Docker.

Il pacchetto contiene le cartelle assembler e verilog con i file necessari per scrivere codice.

Utilizzo nativo

Per assembler, l'ambiente Linux deve essere in grado di

- Eseguire gli script powershell dell'ambiente
- Assemblare, usando gcc, programmi x86 scritti con sintassi GAS
- Eseguire programmi x86
- Debuggarli usando gdb

Per far questo su Ubuntu 24.04, i pacchetti da installare sono

- build-essential
- gcc-multilib
- gdb
- powershell (guida)

Per Verilog, l'ambiente Linux deve essere in grado di

- Compilare simulazioni con iverilog
- Eseguire simulazioni con vvp
- Visualizzare waveform con gtkwave

Per far questo su Ubuntu 24.04, i pacchetti da installare sono

- iverilog
- gtkwave

Script e istruzioni si basano anche su due altri programmi: `wget` e `file`. Di solito sono inclusi di default per installazioni Desktop, ma su installazioni minime → (come l'immagine Docker di Ubuntu 24.04) vanno installati manualmente.

Una volta installato il software richiesto, per sviluppare basterà aprire le cartelle con VS Code.

Utilizzo tramite devcontainer

I devcontainer sono un'altra forma di virtualizzazione integrata in VS Code, basata su Docker anziché WSL. Il pacchetto include, nelle cartelle .devcontainer, i Dockerfile che installano il software necessario su immagini Ubuntu 24.04.

Una volta aperta la cartella con VS Code, usare il comando "Riapri in devcontainer".

3.7 Alternative fai da te

Un'altra opzione molto utile di VS Code è lo sviluppo remoto tramite SSH usando questa estensione. In questo caso, invece di collegarsi a un ambiente di sviluppo virtualizzato, questo risiede su un'altra macchina a cui ci si collega aprendo un terminale SSH.

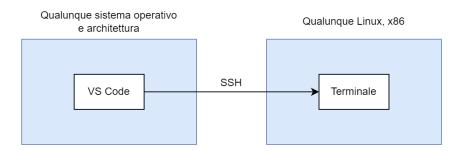


Figura 3.2: Schema di un ambiente che usa SSH.

Da notare che le macchine sono distinte "concettualmente": niente ci vieta di avere una macchina virtuale (e.g. VirtualBox) al posto di una macchina fisicamente distinta.

3.8 Testare gli ambienti

I pacchetti includono dei file per testare che l'ambiente sia utilizzabile.

Assembler

Il file test-ambiente.s contiene il codice di un semplice programma che si limita a stampare 0k.. Provare ad assemblarlo, eseguirlo e debuggarlo.

```
PS /workspaces/assembler> ./assemble.ps1 ./test-ambiente.s
PS /workspaces/assembler> ./test-ambiente
Ok.
PS /workspaces/assembler> ./debug.ps1 ./test-ambiente
GNU gdb (Ubuntu 15.0.50.20240403-Oubuntu1) 15.0.50.20240403-git
[output di poca utilità]
Breakpoint 1, _main () at /workspaces/assembler/test-ambiente.s:7
7     _main: nop
(gdb) qq
PS /workspaces/assembler>
```

Verilog

Il file test-ambiente.v contiene il codice di una semplice testbench con registro da 1 bit che cambia valore, e stampa Ok. a terminale prima di terminare. Provare a compilare ed eseguire la simulazione, e poi osservarne la waveform.

```
PS /workspaces/verilog> iverilog -o sim ./test-ambiente.v
PS /workspaces/verilog> vvp ./sim
VCD info: dumpfile waveform.vcd opened for output.
Ok.
```

./test-ambiente.v:10: \$finish called at 20 (1s)
PS /workspaces/verilog> gtkwave ./waveform.vcd
[output di poca utilità]
PS /workspaces/verilog>

4. Essere efficienti con VS Code

VS Code è l'editor disponibile in sede d'esame e mostrato a lezione. Come ogni strumento di lavoro, è una buona idea imparare ad usarlo bene per essere più rapidi ed efficaci. Questo si traduce, in genere, nel prendere l'abitudine di usare meno il mouse e più la tastiera, usando le dovute scorciatoie e combinazioni di tasti.

Salvare i file

Fra le cause dei vari errori per cui riceviamo richieste d'aiuto, una delle più frequenti è che i file modificati non sono stati salvati. Un file modificato ma non salvato è indicato da un pallino nero nella tab in alto, e le modifiche non saranno visibili a altri programmi come gcc e iverilog. Si consiglia di salvare spesso e abitualmente, usando ctrl + s.

4.1 Le basi elementari

Quando si scrive in un editor, il testo finisce dove sta il cursore (in inglese *caret*). È la barra verticale che indica dove stiamo scrivendo. Si può spostare usando le frecce, non solo destra e sinistra ma anche su e giù. Usando font monospace, infatti, il testo è una matrice di celle delle stesse dimensioni, ed è facile prevedere dove andrà il caret anche mentre ci si sposta tra le righe.

Vediamo quindi le combinazioni più comuni.

Tasti		Cosa fa
Tene	re premuto shift	Seleziona il testo seguendo il movimento del cursore.
ctr	l + c	Copia il testo selezionato.
ctr	l + v	Incolla il testo selezionato.
ctr	l + x	Taglia (cioè copia e cancella) il testo selezionato.
ctr	l + f	Cerca all'interno del file.
ctr	l + h	Cerca e sostituisce all'interno del file.
☆ ctr	l + s	Salva il file corrente.
ctr	l + shift + p	Apre la Command Palette di VS Code.

4.2 Le basi un po' meno elementari

Si può spostare il cursore in modo ben più rapido che un carattere alla volta.

	Tasti	Cosa fa
\Diamond	ctrl + freccia sx o dx	Sposta il cursore di un token (in genere una parola, ma dipende dal contesto).
		Sposta il cursore all'inizio della riga.
	end (fine in italiano)	Sposta il cursore alla fine della riga.
	ctrl + shift + f	Cerca all'interno della cartella/progetto/
	ctrl + shift + h	Cerca e sostituisce all'interno della cartella/progetto/
	alt + freccia su/giù	Sposta la riga corrente (o le righe selezionate) verso l'alto/basso.
	crtl + alt + freccia su/giù	Copia la riga corrente (o le righe selezionate) verso l'alto/basso.

4.3 Editing multi-caret

Normalmente c'è un cursore, e ogni modifica fatta viene applicata dov'è quel singolo cursore.

Negli esempi che seguono, userò | per indicare un cursore, e coppie di _ come delimitatori del testo selezionato.

Contenu|to dell'editor

Premendo A

```
ContenuA|to dell'editor
```

L'idea del multi-caret è di avere più di un cursore, per modificare più punti del testo allo stesso tempo. Questo è utile se abbiamo più punti del testo con uno stesso *pattern*.

	Tasti	Cosa fa
$\stackrel{\frown}{\Omega}$	ctrl + d	Aggiunge un cursore alla fine della prossima occorrenza del testo selezionato.
esc		Ritorno alla modalità con singolo cursore.

Vediamo un esempio.

```
Prima |riga dell'editor
Seconda riga dell'editor
Terza riga dell'editor
```

Si comincia selezionando del testo.

```
Prima _riga_| dell'editor
Seconda riga dell'editor
Terza riga dell'editor
```

Usiamo ora ctrl + d per mettere un nuovo caret dopo la prossima occorrenza di "riga".

```
Prima _riga_| dell'editor
Seconda _riga_| dell'editor
Terza riga dell'editor
```

Abbiamo ora due caret e se facciamo una modifica verrà fatta in tutti e due i punti. Premendo per esempio e, andremo a sovrascrivere la parola "riga" in entrambi i punti.

```
Prima e| dell'editor
Seconda e| dell'editor
Terza riga dell'editor
```

Entrambi i cursori seguiranno indipendentemente anche gli altri comandi: movimento per caratteri, movimento per token, selezione, copia e incolla.

Per sfruttare questo, conviene scrivere codice secondo pattern in modo da facilitare questo tipo di modifiche. Per esempio, è utile avere cose che vorremmo poi modificare contemporaneamente su righe diverse, in modo da sfruttare home e end in modalità multi-cursore.

Vedremo in particolare come la sintesi di reti sincronizzate diventa molto più semplice se si sfrutta appieno l'editor.

Book I Assembler

5. Ambiente di sviluppo

In questo corso, programmeremo assembler per architettura x86, a 32 bit. Useremo la sintassi GAS (anche nota come AT&T), usando la linea di comando in un sistema Linux. Utilizzeremo degli script appositi per assemblare, testare e debuggare. Questi script non fanno che chiamare, semplificandone l'uso, gcc e gdb. Per istruzioni per installare e configurare il proprio ambiente, vedere qui. Qui vedremo più da vicino il sistema utilizzato all'esame, basato su Windows 11 + WSL.

Informazione a rischio aggiornamento

Fino all'A.A. 2024/25, *nei laboratori* si è utilizzato Windows + WSL come spiegato qui. Ciò è ancora da confermare per l'A.A. 2025/26. Ogni eventuale cambiamento sarà a impatto pratico minimo.

5.1 Struttura dell'ambiente

I programmi che scriveremo ed eseguiremo, così come quelli utilizzati per assemblare, gireranno in un terminale Linux.

Nell'ambiente d'esame, si usa un Ubuntu 24.04 virtualizzato tramite WSL su macchina Windows 11. Come editor usiamo Visual Studio Code con l'estensione per lo sviluppo in WSL.

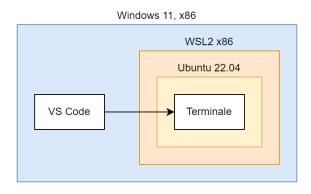


Figura 5.1: Schema dell'ambiente usato all'esame.

Questo ci permette di mantenere un ambiente grafico moderno mentre si lavora con un terminale Linux virtualizzato.

5.2 Lanciare l'ambiente e primo programma

Una volta eseguiti i passi dell'installazione, avremo una cartella C:/reti_logiche con contenuto come da figura.

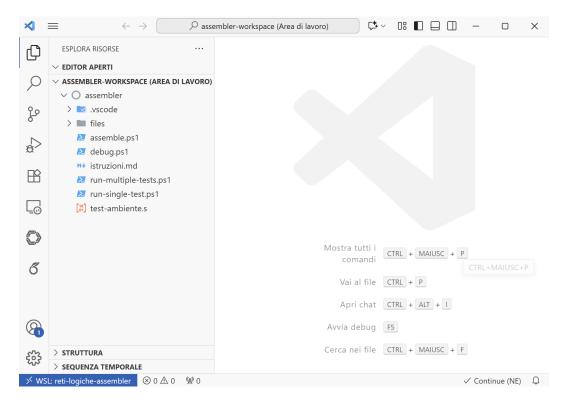


Ma così:

Il file assembler-workspace.code-workspace lancerà VS Code, collegandosi alla macchina virtuale WSL e la cartella di lavoro C:/reti_logiche/assembler.

Questo file è configurato per l'ambiente Windows + WSL, per automatizzare l'avvio. Se si usa un ambiente diverso, il file andrà modificato di conseguenza.

La finestra VS Code che si aprirà sarà simile alla seguente.



Nell'angolo in basso a sinistra, WSL: reti-logiche-assembler sta a indicare che l'editor è correttamente connesso alla macchina virtuale (compare una dicitura simile se si usa SSH).

I file e cartelle mostrati nell'immagine sono quelli che ci si deve aspettare dall'ambiente vuoto. Il file test-ambiente.s è un semplice programma per verificare che l'ambiente funzioni.

```
.include "./files/utility.s"
.data
messaggio: .ascii "Ok.\r"

.text
_main:
    nop
    lea messaggio, %ebx
    call outline
    ret
```

Apriamo quindi un terminale in VS Code (Terminale > Nuovo Terminale). Per poter lanciare gli script, il terminale deve essere Powershell, non bash. Non così:



Per cambiare shell si può usare il bottone + sulla destra, o lanciare il comando pwsh senza argomenti.

Se si preferisce, in VS Code si può aprire un terminale anche come tab dell'editor, o spostandolo al lato anziché in basso.

A questo punto possiamo lanciare il comando per assemblare il programma di test.

```
./assemble.ps1 ./test-ambiente.s
```

Dovremmo adesso vedere, tra i file, il binario test-ambiente. Lo possiamo eseguire con ./test-ambiente, che dovrebbe stampare 0k..

```
PROBLEMS OUTPUT DEBUG CONSOLE TERMINAL PORTS ppwsh-assembler + V
PS /mnt/c/reti_logiche/assembler> ./assemble.ps1 ./test-ambiente.s
PS /mnt/c/reti_logiche/assembler> ./test-ambiente
Ok.
PS /mnt/c/reti_logiche/assembler>
```

Parte I Esercitazioni

6. Esercitazione 1

La caratteristica principale del programmare in assembler è che le operazioni a disposizione sono solo quelle messe a disposizione dal processore. Infatti, l'assemblatore fa molto poco: dopo aver sostituito le varie label con indirizzi, traduce ciascuna istruzione, nell'ordine in cui sono presenti, nel diretto corrispettivo binario (il cosiddetto linguaggio macchina). Questo binario è poi eseguito direttamente dal processore. Dato un algoritmo per risolvere un problema, i passi base di questo algoritmo *devono* essere istruzioni comprese dal processore, e siamo quindi limitati dall'hardware e le sue caratteristiche.

Per esempio, dato che il processore non supporta mov da un indirizzo di memoria a un'altro indirizzo di memoria, non possiamo fare questa operazione con una sola istruzione: dobbiamo invece scomporre in mov src, %eax mov %eax, dest, assicurandoci nel frattempo di non aver perso alcun dato importante prima contenuto in %eax.

Per svolgere gli esercizi, bisogna quindi imparare a scomporre strutture di programmazione già note (come if-then-else, cicli, accesso a vettore) nelle operazioni elementari messe ad disposizione dal processore, usando il limitato numero di registri a disposizione al posto di variabili, e tenendo presente quali operazioni da fare con quali dati, senza un sistema di tipizzazione ad aiutarci.

6.1 Premesse per programmi nell'ambiente del corso

Unica eccezione alla logica di cui sopra sono i sottoprogrammi di ingresso/uscita, forniti tramite utility.s: questi interagiscono con il terminale tramite il *kernel* usando il meccanismo delle *interruzioni*, concetti che avrete il tempo di esplorare in corsi successivi. Qui ci limiteremo a seguirne le specifiche per leggere o stampare a video numeri, caratteri, o stringhe. Per esempio, parte di queste specifiche è l'uso del carattere di ritorno carrello \r come terminatore di stringa. Per usarli, però, va istruito l'assemblatore di aggiungere questi sottoprogrammi al nostro codice, con

```
.include "./files/utility.s"
```

Un altro aspetto importante è dove comincia e finisce il nostro programma: *nell'ambiente del corso*, il punto di ingresso è la label _main e quello di uscita è la corrispendente istruzione ret. Per motivi di debugging, che saranno chiari più avanti, si tende a cominciare il programma con una istruzione nop.

Inoltre, la distinzione tra zona .data e .text è importante. Dato che durante l'esecuzione sono entrambi caricati in memoria, per motivi di sicurezza il kernel Linux ci impedirà di eseguire indirizzi in .data o di scrivere in indirizzi in .text. Dimenticarsi di dichiararli porta ad eccezioni durante l'esecuzione.

Infine, l'assemblatore non vede di buon occhio la mancanza di una riga vuota alla fine del file. Per evitare messaggi di warning inutili, meglio aggiungerla.

Detto ciò, possiamo quindi comprendere il programma di test, che non fa che stampare "Ok." a terminale e poi termina:

```
.include "./files/utility.s"
1
2
3
    .data
    messaggio: .ascii "Ok.\r"
4
5
6
    .text
7
    _main:
8
        nop
        lea messaggio, %ebx
9
10
        call outline
        ret
11
```

Non generalità

Le istruzioni di questa sezione sono relative all'ambiente del corso. La direttiva .include "./ |

files/utility.s" ricopia il codice del file utility.s, fornito nell'ambiente del corso. Le specifiche dei sottoprogrammi (uso dei registri, \r come carattere di terminazione, etc.) sono conseguenza di come è scritto questo codice, che ha a che fare con scelte del corso, tra cui la retrocompatibilità con il vecchio ambiente DOS. L'uso di _main e ret (peraltro, senza alcun valore di ritorno), così come il comportamento del terminale, sono anche questi relativi all'ambiente usato.

Non sono assolutamente concetti validi in generale, per altri assembler e altri ambienti.

6.2 Esercizio **1.1**

Partiamo da un esercizio con le seguenti specifiche

```
    Leggere messaggio da terminale.
    Convertire le lettere minuscole in maiuscolo.
    Stampare messaggio modificato.
```

I passi 1 e 3 sono da svolgersi usando i sottoprogrammi inline e outline. Cominciamo riservando in memoria, nella sezione data, spazio per le due stringhe.

```
.data
msg_in: .fill 80, 1, 0
msg_out: .fill 80, 1, 0
```

Per la lettura useremo

```
mov $80, %cx
lea msg_in, %ebx
call inline
```

Per la scrittura invece useremo

```
lea msg_out, %ebx
call outline
```

Quel che manca ora è il punto 2. Dobbiamo (capire come) fare diverse cose:

- ricopiare msg_in in msg_out carattere per carattere
- controllare tale carattere, per capire se è una lettera minuscola
- se sì, cambiare tale carattere nella corrispondente maiuscola

Partiamo dal primo di questi punti, e per semplicità, scriviamone il codice ignorando i restanti due punti, ossia ricopiando il carattere indipendentemente dal fatto che sia minuscolo o maiuscolo.

Come scorrere i due vettori? Abbiamo due opzioni: usare un indice per accesso indicizzato, o due puntatori da incrementare. Anche sulla condizione di terminazione abbiamo due opzioni: fermarsi dopo aver processato il carattere di ritorno carrello \r, o dopo aver processato 80 caratteri.

Per questo esercizio, scegliamo la prima opzione per entrambe le scelte. Se usassimo C, scriveremmo questo:

```
char[] msg_in, msg_out;
...
int i = 0;
char c;
do {
    c = msg_in[i];
    msg_out[i] = c;
    i++;
} while (c != '\r')
```

In assembler, questo si può scrivere così:

```
lea msg_in, %esi
  lea msg_out, %edi
  mov $0, %ecx
loop:
```

6.2. ESERCIZIO 1.1 27

```
movb (%esi, %ecx), %al
movb %al, (%edi, %ecx)
inc %ecx
cmp $0x0d, %al
jne loop
```

Ci sono diversi aspetti da sottolineare. Il primo è che nell'accesso con indice, a differenza del C, abbiamo completo controllo sia di come è calcolato l'indirizzo di accesso, sia sulla dimensione della lettura in memoria. Prendiamo il caso di movb (%esi, %ecx), %al. Ricordiamo che il formato dell'indirizzazione con indice è offset(%base, %indice, scala), dove l'indirizzo è calcolato come offset + %base + (%indice * scala). Dunque (%esi, %ecx) è, implicitamente, 0(%esi, %ecx, 1), dove l'1 indica il fatto che ci spostiamo di un un byte alla volta. Dato l'indirizzo, però, in abbiamo controllo di quanti byte leggere, questa volta tramite il suffisso b o, implicitamente, tramite la dimensione del registro di destinazione %al.

In C, questi aspetti sono legati al fatto di usare il tipo char, che è appunto di 1 byte. In assembler, dobbiamo starci attenti noi.

Prima di passare al resto del punto 2, vale la pena provare a comporre il programma così com'è, testarlo ed eseguirlo. Infatti, è sempre una buona idea trovare i bug quanto prima, e quanto più è semplice il codice scritto tanto più lo è trovare la fonte del bug.

Ci rimane ora da controllare che il carattere letto sia una minuscola, e nel caso cambiarla in maiuscola. Per il primo punto, ci basta ricordare che i caratteri ASCII hanno una codifica binaria ordinata: char c è minuscola se c >= 'a' && c <= 'z'.

Per cambiare invece una minuscola e maiuscola, notiamo sempre dalla tabella ASCII che la distanza tra 'a' e 'A', è la stessa di qualunque altra coppia di maiuscola-minuscola; ci basta infatti sottrarre 32 ad una minuscola per ottenere la corrispondente maiuscola, e aggiungere 32 per fare il contrario. Guardando alla rappresentazione in base 2, notiamo che l'operazione è ancora più semplice: essendo $32 = 2^5$, si tratta di mettere il bit in posizione 5 a 0 o 1, usando and, or o xor con maschere appropriate.

Detto ciò, il codice C diventa:

```
char[] msg_in, msg_out;
...
int i = 0;
char c;
do {
    c = msg_in[i];
    if(c >= 'a' && c <= 'z')
        c = c & 0xdf;
    msg_out[i] = c;
    i++;
} while (c != '\r')</pre>
```

Dove 0xdf corrisponde a 1101 1111, ossia l'and resetta il bit in posizione 5.

Il controllo non è opzionale

Domanda: se vogliamo che tutte le lettere siano maiuscole, non basta resettare il bit 5 a prescindere, e non fare il controllo?

Risposta: no, perché ci sono altri caratteri ASCII con il bit 5 a 1 che non sono affatto lettere. Per esempio, il carattere spazio di codifica 0x20.

Questo si traduce nel seguente assembler:

```
lea msg_in, %esi
  lea msg_out, %edi
  mov $0, %ecx
loop:
  movb (%esi, %ecx), %al
  cmp $'a', %al
  jb post_check
  cmp $'z', %al
  ja post_check
  and $0xdf, %al # 1101 1111 -> l'and resetta il bit 5
```

```
post_check:
    movb %al, (%edi, %ecx)
    inc %ecx
    cmp $0x0d, %al
    jne loop
```

Notiamo che le due condizione nell'if vanno rimaneggiate per essere tradotte, infatti saltiamo a dopo la conversione se le condizioni *non* sono verificate.

Il codice finale è quindi il seguente, scaricabile qui come file sorgente.

```
.include "./files/utility.s"
1
   .data
3
  msg_in: .fill 80, 1, 0
   msg_out: .fill 80, 1, 0
7
   .text
8
   main:
9
      nop
10 punto_1:
11
      mov $80, %cx
       lea msg_in, %ebx
12
       call inline
13
14
       nop
  punto_2:
15
     lea msg_in, %esi
16
       lea msg_out, %edi
17
       mov $0, %ecx
18
   loop:
19
     movb (%esi, %ecx), %al
20
       cmp $'a', %al
21
       jb post_check
22
       cmp $'z', %al
23
       ja post_check
24
       and $0xdf, %al
25
   post_check:
26
27
       movb %al, (%edi, %ecx)
       inc %ecx
28
29
       cmp $0x0d, %al
30
       jne loop
31
   punto_3:
32
       lea msg_out, %ebx
33
       call outline
34
       nop
35
   fine:
       ret
```

Le label punto_1, punto_2, punto_3 e fine sono, come è facile verificare, del tutto opzionali. Sono però utili ai fini del debugging, che presentiamo ora.

Sono da notare le nop aggiunte prima tra le call alle righe 13 e 33 e le successive label: queste sono un workaround per ovviare ad un problema di gdb, che spiegherò più avanti.

6.3 Uso del debugger

Debugging is like being the detective in a crime movie where you are also the murderer. Filipe Fortes

La parola debugger suggerisce da sé che sia uno strumento per rimuovere bug ma, purtroppo, questo non vuol dire che lo strumento li rimuove da solo. Infatti, quello in cui ci è utile il debugger è trovare i bug, seguendo l'esecuzione del programma passo passo e controllando il suo stato per capire dov'è che il

6.3. USO DEL DEBUGGER 29

suo comportamento differisce da quanto ci aspettiamo. Da lì, spesso indagando a ritroso e con un po' di intuito, si può trovare le istruzioni incriminate e correggerle.

Uno strumento per essere più efficienti

Domanda: sembra complicato, non è più facile rileggere il codice?

Risposta: sì, lo è. Ma, in genere, quando basta rileggere è perché si è fatto un errore di digitazione, non di ragionamento. Saper usare il debugger significa sapersi tirare fuori velocemente da errori che richiederebbero rileggere a fondo tutto il codice.

Il debugger che usiamo è gdb, che funziona da linea di comando. Questo parte da un binario eseguibile, che verrà eseguito passo passo come da noi indicato.

Per semplicità d'uso, l'ambiente ha uno script debug.ps1, da lanciare con

```
./debug.ps1 nome-eseguibile
```

Lo script fa dei controlli, tra cui assicurarsi che si sia passato *l'eseguibile* e non *il sorgente*, lancia il debugger con alcuni comandi tipici già inseriti (imposta un breakpoint a $_{main}$ e lancia il programma), e ne definisce altri per comodità d'uso ($_{rr}$ e $_{qq}$, per riavviare il programma o uscire senza dare conferma).

Vediamo come usarlo, lanciando il debugger sul programma realizzato nell'esercizio precedente. Dopo un sezione di presentazione del programma, abbiamo del testo del tipo

```
Breakpoint 1, _main () at /mnt/c/reti_logiche/assembler/lezioni/1/maiusc.s:9
nop
(gdb)
```

Un breakpoint è un punto del programma, in genere una linea di codice, dove si desidera che il debugger fermi l'esecuzione. Avendo impostato il primo breakpoint a _main, vediamo infatti che il programma si ferma alla prima istruzione relativa, che è appunto la nop. Importante: il debugger si ferma prima dell'esecuzione della riga indicata.

Vediamo poi che il debugger richiede input: infatti possiamo interagire con il debugger solo quando il programma è fermo. Possiamo fare tre cose in particolare:

- Osservare il contenuto di registri e indirizzi di memoria (info registers e x),
- Impostare nuovi breakpoints (break),
- Continuare l'esecuzione in modo controllato (step e next) o fino al prossimo breakpoint (continue
)

Vediamoli in azione. Cominciamo con il proseguire fino alla riga 13.

Notiamo che gdb accetta sia comandi per esteso sia abbreviati, per esempio per step va bene anche s. Con questi 3 step, abbiamo eseguito le prime tre istruzioni ma *non* la call a riga 13. Possiamo controllare lo stato dei registri usando info registers, abbreviabile con i r.

```
(gdb) i r
                0x66
                                      102
eax
                0x50
                                      80
ecx
edx
                0x2d
                                      45
                0x56559066
                                      1448448102
ebx
                0xffffc06c
                                      0xffffc06c
esp
                0xffffc078
                                      0xffffc078
ebp
                0xf7fb2000
                                      -134537216
esi
edi
                0xf7fb2000
                                      -134537216
                0x5655676e
                                      0x5655676e <punto_1+10>
eip
```

```
0x282
                                         [SFIF]
eflags
cs
                 0x23
                                         35
SS
                 0x2b
                                         43
ds
                 0x2b
                                         43
                 0x2b
                                         43
es
fs
                 0x0
                                         0
                 0x63
                                        99
gs
(gdb)
```

Notare: è un caso trovare i registri già inizializzati a 0, come qui mostrato.

Questo ci da info su diversi registri, molti dei quali non ci interessano. Possiamo specificare quali registri vogliamo, anche di dimensioni minori di 32 bit.

```
(gdb) i r cx ebx
cx 0x50 80
ebx 0x56559066 1448448102
(gdb)
```

La prossima istruzione, se lasciamo il programma eseguire, è una call. In questo caso, abbiamo due scelte: proseguire *nella* chiamata al sottoprogramma (andando quindi alle istruzioni di inline, definite in utility.s), o *oltre* la chiamata, andando quindi direttamente alla riga 14. Questa è la differenza fra step e next: step prosegue dentro i sottoprogrammi, mentre next prosegue finché il sottoprogramma non ritorna.

È qui però che è rilevante la presenza della nop aggiunta a riga 14, prima di parte_2. next infatti continua fino alla prossima istruzione della sezione corrente del codice, che è in questo caso punto_1. Se però tale sezione termina subito dopo la call, e non esiste quindi una successiva istruzione nella stessa sezione, allora usando next il programma continuerà fino alla terminazione. Aggiungere la nop ovvia al problema essendo una successiva istruzione ancora parte di punto_1.

```
13 call inline
(gdb) n
questo e' un test
14 nop
(gdb)
```

Da notare che "questo e' un test" è proprio l'input inserito da tastiera durante l'esecuzione di inline. Eseguire il programma un'istruzione alla volta può risultare molto lento. Per esempio, quando vogliamo osservare cosa succede ad una particolare iterazione di un loop. Per questo ci aiutano break e continue. Nell'esempio che segue, sono usati per raggiungere rapidamente la quarta iterazione.

```
(gdb) b loop
Breakpoint 2 at 0x56556785: file /mnt/c/reti_logiche/assembler/lezioni/1/maiusc.s, line 20.
(gdb) c
Continuing.
Breakpoint 2, loop () at /mnt/c/reti_logiche/assembler/lezioni/1/maiusc.s:20
20
            movb (%esi, %ecx), %al
(gdb) i r ecx
               0x0
                                    0
ecx
(gdb) c
Continuing.
Breakpoint 2, loop () at /mnt/c/reti_logiche/assembler/lezioni/1/maiusc.s:20
            movb (%esi, %ecx), %al
(gdb) i r ecx
                                    1
ecx
               0x1
(gdb) c
Continuing.
Breakpoint 2, loop () at /mnt/c/reti_logiche/assembler/lezioni/1/maiusc.s:20
20
            movb (%esi, %ecx), %al
(gdb) c
Continuing.
```

6.3. USO DEL DEBUGGER 31

```
Breakpoint 2, loop () at /mnt/c/reti_logiche/assembler/lezioni/1/maiusc.s:20
20 movb (%esi, %ecx), %al
(gdb) i r ecx
ecx 0x3 3
(gdb)
```

L'ultima operazione base da vedere è osservare valori in memoria. Il comando x sta per examine memory ma, a differenza degli altri comandi, esiste solo in forma abbreviata. Il comando ha 4 argomenti:

- N, il numero di "celle" consecutive della memoria da leggere;
- F, il formato con cui interpretare il contenuto di tali "celle", per esempio d per decimale e c per ASCII;
- U, la dimensione di ciascuna "cella": b per 1 byte, h per 2 byte, w per 4 byte;
- addr, l'indirizzo in memoria da cui cominciare la lettura.

Il formato del comando è x/NFU addr. Gli argomenti N, F e U sono, di default, gli ultimi utilizzati. Questo è infatti un comando con memoria. Quando non sono specificati, si dovrà omettere anche lo /. L'argomento addr si può passare come

- costante esadecimale, per esempio x 0x56559066;
- label preceduta da δ, per esempio x δmsg_in;
- registro preceduto da \$, per esempio x \$esi;
- espressione basata su aritmetica dei puntatori, per esempio x (int*)&msg_in+\$ecx.

L'ultima opzione è abbastanza ostica da sfruttare, vedremo come evitarla con una tecnica alternativa. Vediamo degli esempi tornando al debugging del nostro primo programma:

```
(gdb) x/20cb &msg_in
                 113 'q' 117 'u' 101 'e' 115 's' 116 't' 111 'o' 32 ' ' 101 'e' 39 '\'' 32 ' ' 117 'u' 110 'n' 32 ' ' 116 't' 101 'e' 115 's'
0x56559066:
0x5655906e:
                  116 't' 13 '\r' 10 '\n' 0 '\000'
0x56559076:
(gdb) x/20cb &msg_out
0x565590b6:
                  81 'Q' 85 'U'
                                    69 'E' 0 '\000'
                                                               0 '\000'
                                                                                 0 '\000'
                                                                                                    0
                  0 '\000'
   '\000'
                  0 '\000'
0x565590be:
                                    0 '\000'
                                                      0 '\000'
                                                                        0 '\000'
                                                                                           0 '\000'
  0 '\000' 0 '\000'
                                0 '\000'
0x565590c6:
                  0 '\000'
                                    0 '\000'
                                                      0 '\000'
                                                                        0 '\000'
(gdb) x/20cb $esi
                  113 'q' 117 'u' 101 'e' 115 's' 116 't' 111 'o' 32 ' ' 101 'e'
0x56559066:
                  39 '\'' 32 ' ' 117 'u' 110 'n' 32 ' ' 116 't' 101 'e' 115 's'
0x5655906e:
                  116 't' 13 '\r' 10 '\n' 0 '\000'
0x56559076:
```

In questo programma usiamo un'indirizzazione con indice per leggere e scrivere lettere nei vettori. Infatti, vediamo che il registro esi punta sempre alla prima lettera del vettore, e abbiamo bisogno di usare anche ecx per sapere qual'è la lettera che il programma intende processare in questa iterazione del loop.

Per usare la sintassi menzionata sopra, dovremmo ricordarci come tradurre (%esi, %ecx) in un'espressione di aritmetica dei puntatori. Una alternativa molto agevole è invece la scomposizione dell'istruzione movb (%esi, %ecx), %al in due: una lea e una mov. Infatti, ricordiamo che la lea ci permette di calcolare un indirizzo, anche se con composto con indice, e salvarlo in un registro. Possiamo per esempio scrivere

```
lea (%esi, %ecx), %ebx
movb (%ebx), %al
```

In questo modo, l'indirizzo della lettera da leggere sarà contenuto in ebx, cosa che possiamo sfruttare nel debugger con il comando x/1cb \$ebx.

Come ultime indicazioni sul debugger, menzioniamo il comando layout regs, che mostra ad ogni passo i registri e il codice da eseguire, e i comandi r, per riavviare il programma e q, per terminare il debugger. Le versioni qq e rr, definite ad hoc nell'ambiente di questo corso, fanno lo stesso senza richiedere conferma.

6.4 Esercizio 1.2: istruzioni stringa

L'esercizio precedente compie un'operazione ripetuta su vettori. Legge da un vettore, una cella alla volta, ne manipola il contenuto, poi lo scrive su un altro vettore. Questo genere di operazioni è adatto per l'uso delle istruzioni stringa.

Provare da sé

Provare a svolgere da sé l'esercizio, prima di andare oltre.

- 1. Leggere messaggio da terminale.
- 2. Convertire le lettere minuscole in maiuscolo, usando le istruzioni stringa.
- 3. Stampare messaggio modificato.

Le istruzioni stringa sono un esempio di set di istruzioni specializzate, cioè istruzioni che non sono pensate per impementare algoritmi generici, ma sono invece pensate per fornire supporto hardware efficiente ad uno specifico set di operazioni che alcuni algoritmi necessitano. Infatti, ci si può aspettare che tra due programmi equivalenti, uno scritto con sole istruzioni generali e l'altro scritto con istruzioni specializzate, il secondo sarà molto più performante del primo. Altri esempi comuni sono le istruzioni a supporto di crittografia, encoding e decoding di stream multimediali, e, più recentemente, neural networks.

Questi set di istruzioni sono però più "rigidi" delle istruzioni ad uso generale. Ci impongono infatti dei modi specifici di organizzare dati e codice, perché questi devono essere compatibili con il modo in cui l'algoritmo eseguito da un'istruzione è implementato in hardware.

Nell'esercizio precedente abbiamo considerato due modi di scorrere i due array. Nel primo, che è quello che abbiamo scelto, si carica l'indirizzo di inizio del vettore, e si usa un altro registro come indice, usando l'indirizzazione con indice. Nel secondo, si usa un registro come puntatore alla cella corrente, inizializzato all'indirizzo di inizio del vettore e poi incrementato (della quantità giusta) per passare all'elemento successivo. In entrambi i casi, siamo liberi di usare i registri che vogliamo, per esempio non abbiamo nessun problema se scriviamo il programma di prima come segue:

```
lea msg_in, %eax
lea msg_out, %ebx
mov $0, %edx
loop:
  movb (%eax, %edx), %cl
...
```

Infatti, usare esi ed edi come registri puntatori, ed ecx come registro di indice, è del tutto opzionale. Tutto questo cambia quando si vogliono esare istruzioni specializzate come le istruzioni stringa. Queste ci impongono di usare esi come puntatore al vettore sorgente, edi come puntatore al vettore destinatario, eax come registro dove scrivere o da cui leggere il valore da trasferire, ecx come contatore delle ripetizioni da eseguire, etc. Una volta scelte le istruzioni da usare, dobbiamo quindi assicurarci di seguire quanto imposto dall'istruzione.

Per questo esercizio siamo interessati alla lods, che legge un valore dal vettore e ne sposta il puntatore allo step successivo, e la stos, che scrive un valore nel vettore. Partiamo dal riscrivere il punto_2 in modo da rendere l'algoritmo compatibile.

```
punto_2:
    lea msg_in, %esi
    lea msg_out, %edi
loop:
    movb (%esi), %al
    inc %esi
    cmp $'a', %al
    jb post_check
    cmp $'z', %al
    ja post_check
    and $0xdf, %al
post_check:
    movb %al, (%edi)
    inc %edi
```

6.5. ESERCIZI PER CASA 33

```
cmp $0x0d, %al
jne loop
...
```

Abbiamo dunque rimosso l'uso di ecx come indice, e usiamo esi ed edi come puntatori. Il fatto di usare la inc è legato alla dimensione dei dati, cioè 1 byte. Dovremmo invece scrivere add \$2, %esi o add \$4, %esi per dati su 2 o 4 byte. Altra nota è che incrementiamo i puntatori, anziché decrementarli, perché stiamo eseguendo l'operazione da sinistra verso destra.

Siamo pronti adesso a sostiture le istruzioni evidenziate con delle istruzioni stringa. Il sorgente finale è scaricabile qui.

```
punto_2:
   lea msg_in, %esi
   lea msg_out, %edi
    // highlight-start
    cld
    // highlight-end
loop:
    lodsb
    cmp $'a', %al
    jb post_check
    cmp $'z', %al
    ja post_check
    and $0xdf, %al
post_check:
   stosb
    cmp $0x0d, %al
    jne loop
```

L'istruzione cld serve a impostare a 0 il flag di direzione, che serve a indicare alle istruzioni stringa se andare da sinistra verso destra o il contrario. Dato che tutti i registri sono impliciti, dobbiamo sempre specificare la dimensione delle istruzioni, in questo caso b.

Come esercizio, può essere interessante osservare con il debugger l'evoluzione dei registri, osservando come si eseguono più operazioni con una sola istruzione.

6.5 Esercizi per casa

Parte fondamentale delle esercitazioni è fare pratica. Per questo, vengono lasciati alcuni esercizi per casa.

Esercizi 1.3 e 1.4

Scrivere dei programmi che si comportano come gli esercizi 1.1 e 1.2, tranne che per il fatto di convertire da maiuscolo in minuscolo anziché il contrario.

Esercizio 1.5

Scrivere un programma che, a partire dalla sezione .data che segue (e scaricabile qui), conta e stampa il numero di occorrenze di numero in array.

```
.include "./files/utility.s"

.data
array: .word 1, 256, 256, 512, 42, 2048, 1024, 1, 0
array_len: .long 9
numero: .word 1
```

Esercizio 1.6

Quello che segue (e scaricabile qui) è un tentativo di soluzione dell'esercizio precedente. Contiene tuttavia uno o più bug. Trovarli e correggerli.

```
.include "./files/utility.s"
1
2
   .data
3
                .word 1, 256, 256, 512, 42, 2048, 1024, 1, 0
4
   array:
   array_len: .long 9
5
                .word 1
   numero:
6
7
8
    .text
9
    _main:
10
11
      nop
       mov $0, %cl
12
       mov numero, %ax
13
       mov $0, %esi
14
15
   comp:
16
17
       cmp array_len, %esi
        je fine
18
19
       cmpw array(%esi), %ax
20
        jne poi
21
        inc %cl
22
23
   poi:
24
       inc %esi
25
        jmp comp
26
27
        mov %cl, %al
28
29
        call outdecimal_byte
30
```

Esercizio 1.7

Scrivere un programma che svolge quanto segue.

```
# leggere 2 numeri interi in base 10, calcolarne il prodotto, e stampare il risultato.
# lettura:
# come primo carattere leggere il segno del numero, cioè un '+' o un '-'
# segue il modulo del numero, minore di 256
# stampa:
# stampare prima il segno del numero (+ o -), poi il modulo in cifre decimali
```

Esercizio 1.8

Quello che segue (e scaricabile qui) è un tentativo di soluzione dell'esercizio precedente. Contiene tuttavia uno o più bug. Trovarli e correggerli.

```
.include "./files/utility.s"
1
2
   mess1: .asciz "inserire il primo numero intero:\r"
3
           .asciz "inserire il secondo numero intero:\r"
   mess3: .asciz "il prodotto dei due numeri e':\r"
           .word 0
6
   a:
   b:
           .word 0
8
9
   main:
10
11
       lea mess1, %ebx
12
   call outline
```

6.5. ESERCIZI PER CASA 35

```
call in_intero
13
14
        mov %ax, a
15
        lea mess2, %ebx
16
17
        call outline
        call in_intero
18
        mov %ax, b
19
20
        mov a, %ax
21
22
        mov b, %bx
        imul %bx
23
24
        lea mess3, %ebx
25
        call outline
26
        call out_intero
27
28
        ret
29
   # legge un intero composto da segno e modulo minore di 256
30
   # ne lascia la rappresentazione in complemento alla radice base 2 in ax
31
32 in_intero:
        push %ebx
33
        mov $0, %bl
34
   in_segno_loop:
35
       call inchar
36
37
        cmp $'+', %al
        je in_segno_poi
38
39
        cmp $'-', %al
40
        jne in_segno_loop
        mov $1, %bl
41
   in_segno_poi:
42
43
       call outchar
44
        call indecimal_word
45
        call newline
46
        cmp $1, %bl
47
        jne in_intero_fine
48
        neg %ax
   in_intero_fine:
49
50
        pop %ebx
51
        ret
   # legge la rappresentazione di un numero intero in complemento alla radice base 2 in eax
53
    # lo stampa come segno seguito dalle cifre decimali
   out_intero:
56
        push %ebx
        mov %eax, %ebx
57
        cmp $0, %ebx
58
        ja out_intero_pos
59
60
        jmp out_intero_neg
61
    out_intero_pos:
        mov $'+', %al
62
        call outchar
63
        jmp out_intero_poi
64
    out_intero_neg:
65
        mov $'-', %al
66
        call outchar
67
        neg %ebx
68
        jmp out_intero_poi
69
70
    out_intero_poi:
        mov %ebx, %eax
71
72
        call outdecimal_long
73
        pop %ebx
74
        ret
```

7. Esercitazione 2

7.1 Soluzioni passo-passo esercizi per casa

Esercizio 1.6: soluzione passo-passo

Ricordiamo la traccia dell'esercizio:

Scrivere un programma che, a partire dalla sezione .data che segue (e scaricabile qui), conta e stampa il numero di occorrenze di numero in array.

```
.include "./files/utility.s"

.data
array: .word 1, 256, 256, 512, 42, 2048, 1024, 1, 0
array_len: .long 9
numero: .word 1
```

Questa è invece la soluzione proposta dall'esercizio:

```
.include "./files/utility.s"
1
2
3
    .data
                 .word 1, 256, 256, 512, 42, 2048, 1024, 1, 0
    array:
5
    array_len: .long 9
6
    numero:
                 .word 1
8
    .text
9
10
    main:
11
        mov $0, %cl
12
        mov numero, %ax
13
        mov $0, %esi
14
15
16
    comp:
        cmp array_len, %esi
17
        je fine
18
        cmpw array(%esi), %ax
19
        jne poi
20
        inc %cl
21
22
23
    poi:
        inc %esi
24
25
        jmp comp
26
27
    fine:
28
        mov %cl, %al
29
        call outdecimal_byte
30
```

Come prima cosa, cerchiamo di capire, a grandi linee, cosa cerca di fare questo programma.

Notiamo l'uso di %cl : dall'inizializzazione a riga 12, l'incremento condizionato a righe 19-21, e la stampa a righe 28-29, si evince che %cl è usato come contatore dei successi, ossia di quante volte è stato trovato numero in array. Notiamo che %ax viene inizializzato con numero e, prima della stampa, mai aggiornato. Infine, %esi viene inizializzato a 0 e incrementato a fine di ogni ciclo, confrontandolo con array_len per determinare quando uscire dal loop. Infine, a riga 19 notiamo il confronto tra un valore di array, indicizzato con %esi, e %ax, che contiene numero.

Si ricostruisce quindi questa logica: scorro valore per valore array, indicizzandolo con %esi, e lo confronto

con numero, che è appoggiato su %ax (perché il confronto tra due valori in memoria non è possibile con cmp). Utilizzo %cl come contatore dei successi, e alla fine dello scorrimento ne stampo il valore.

Fin qui nessuna sorpresa, il programma sembra seguire lo schema che si seguirebbe con un normale programma in C:

```
int cl = 0;
for(int esi = 0; esi < array_len; esi++){
   if(array[esi] == numero)
        cl++;
}</pre>
```

Proviamo ad eseguire il programma: ci si aspetta che stampi 2. Invece, stampa 3. Dobbiamo passare al debugger.

Quello che ci conviene guardare è quello che succede ad ogni loop, in particolare alla riga 19, dove la cmpw confronta un valore di array con %ax, che contiene numero. Però, la cmpw utilizza un indirizzamento complesso che, abbiamo visto, richiede una sintassi più complicata nel debugger. Cambio quindi quella istruzione in una serie equivalente che sia più facile da osservare col debugger.

```
.include "./files/utility.s"
1
2
3
    .data
                  .word 1, 256, 256, 512, 42, 2048, 1024, 1, 0
4
    array:
    array_len:
5
                 .long 9
6
    numero:
                  .word 1
7
8
    .text
9
    main:
10
11
        nop
        mov $0, %cl
12
        mov numero, %ax
13
        mov $0, %esi
14
15
    comp:
16
17
        cmp array_len, %esi
18
         je fine
        movw array(%esi), %bx
19
        cmpw %bx, %ax
20
21
         jne poi
        inc %cl
22
23
24
    poi:
        inc %esi
25
26
        jmp comp
27
28
        mov %cl, %al
29
        call outdecimal_byte
30
31
        ret
```

Assemblo, avvio il debugger, e setto un breakpoint alla riga 20 con break 20. Lascio girare il programma con continue, che quasi immediatamente raggiunge la riga 20 e si ferma. Ricordiamo che il debugger si ferma prima di eseguire una istruzione.

Vediamo lo stato dei registri, con i r ax bx cl esi.

```
    (gdb) i r ax bx cl esi

    ax
    0x1
    1

    bx
    0x1
    1

    cl
    0x0
    0

    esi
    0x0
    0
```

Fin qui, tutto come ci si aspetta: %ax che contiene numero, %bx contiene il numero alla prima cella di array, i due contatori %cl e %esi sono a 0. Facciamo step per vedere l'esito del confronto: dopo la riga 21 l'esecuzione giunge alla riga 22, indicando che il salto non è stato fatto perché jne è stata eseguita dopo

un confronto tra valori uguali.

Continuiamo con step controllando che il comportamento sia quello atteso, fino a giungere di nuovo alla riga 20.

```
    (gdb) i r ax bx cl esi

    ax
    0x1
    1

    bx
    0x0
    0

    cl
    0x1
    1

    esi
    0x1
    1
```

Qui abbiamo la prima sorpresa. In %bx troviamo 0, ma il secondo valore di array è 256. Se continuiamo, vediamo che 256 compare come terzo valore, poi 1 come quarto, poi 256 come quinto. Abbiamo quindi dei valori aggiuntivi che compaiono nel vettore mentre lo scorriamo ma non nell'allocazione codice a riga 4. Continuando ancora, vediamo che i 9 valori coperti dal programma non sono affatto tutti e 9 quelli a riga 4, e che effettivamente il valore 1 compare 3 volte.

Abbiamo intanto confinato il problema: la lettura di valori da array.

Per capire cosa sta succedendo, dobbiamo ricordare come si comporta l'allocazione in memoria di valori su più byte: abbiamo infatti a che fare con *word*, composte da 2 byte ciascuna, e un indirizzo in memoria è l'indirizzo di un solo byte.

L'architettura x86 è little-endian, che significa little end first, un riferimento a l'viaggi di Gulliver. Questo si traduce nel fatto che quando un valore di n byte viene salvato in memoria a partire dall'indirizzo a, il byte meno significativo del valore viene salvato in a, il secondo meno significativo in a+1, e così via fino al più significativo in a+(n-1).

Possiamo quindi immaginare così il nostro array in memoria.

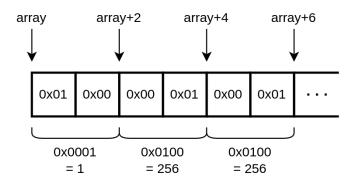


Figura 7.1: Layout di array in memoria.

La lettura di una word dalla memoria funziona quindi così: dato l'indirizzo a, vengono letti i byte agli indirizzi a e a+1 e contatenati nell'ordine (a+1,a). Una istruzione come movw a, %bx, quindi, salverà il contenuto di a+1 in %bh e il contenuto di a in %bl.

Per la lettura di più word consecutive, dobbiamo assicurarci di incrementare l'indirizzo di 2 alla volta: come mostrato in figura, il secondo valore è memorizzato a partire da array + 2, il terzo da array + 4, e così via. Tornando però al codice dell'esercizio, questo non succede:

```
comp:
    cmp array_len, %esi
    je fine
    movw array(%esi), %bx
    cmpw %bx, %ax
    jne poi
    inc %cl

poi:
    inc %esi
    jmp comp
```

Ecco quindi spiegato cosa legge il programma in memoria: quando alla seconda iterazione si esegue movb array(%esi), %bx, con %esi che vale 1, si sta leggendo un valore composto dal byte meno significativo

del secondo valore concatenato con il byte più significativo del primo. Questo valore è del tutto estraneo e privo di senso se confrontato con array così come è stato dichiarato e allocato, ma nell'eseguire le istruzioni il processore non controlla niente di tutto ciò.

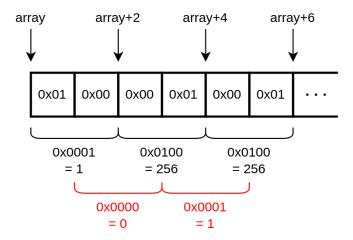


Figura 7.2: Lettura erronea di array: sbagliando l'incremento dell'indirizzo, leggiamo dei byte senza alcuna relazione fra loro dalla memoria e li interpretiamo come parti di una word.

Abbiamo due strade per correggere questo errore. Il primo approccio è quello di incrementare %esi di 2 alla volta, così che l'indirizzamente array(%esi) risulti corretto. Questo però vuol dire che %esi non può più essere usato come contatore confrontabile con $array_len$, e si dovrà gestire tale confronto in altro modo (per esempio, usando un registro separato come contatore). La seconda strada è quella di usare il fattore di scala dell'indirizzamento, che è pensato proprio per questi casi. Infatti, array(, %esi, 2) calcolerà l'indirizzo array + 2 * esi. Da notare la virgola subito dopo la parentesi, a indicare che non si sta specificando alcun registro base, mentre %esi è indice.

In ultimo, una riflessione sul codice C che abbiamo visto prima come modello di questo programma: in quel codice non vi è alcun errore perché array[esi], sfruttando la tipizzazione e l'aritmetica dei puntatori, applica sempre i fattori di scala corretti.

Il codice finale, scaricabile qui, è il seguente:

```
.include "./files/utility.s"
1
2
    .data
3
                  .word 1, 256, 256, 512, 42, 2048, 1024, 1, 0
4
    array:
    array_len:
                 .long 9
5
    numero:
                  .word 1
6
7
8
    .text
9
10
    main:
11
        nop
12
        mov $0, %cl
13
        mov numero, %ax
14
        mov $0, %esi
15
16
        cmp array_len, %esi
17
18
         je fine
         cmpw array(, %esi, 2), %ax
19
        jne poi
20
        inc %cl
21
22
23
    poi:
24
        inc %esi
25
         jmp comp
26
27
    fine:
```

```
28  mov %cl, %al
29  call outdecimal_byte
30  ret
```

Esercizio 1.8: soluzione passo-passo

Ricordiamo la traccia dell'esercizio:

```
Scrivere un programma che svolge quanto segue.

# leggere 2 numeri interi in base 10, calcolarne il prodotto, e stampare il risultato.

# lettura:

# come primo carattere leggere il segno del numero, cioè un '+' o un '-'

# segue il modulo del numero, minore di 256

# stampa:

# stampare prima il segno del numero (+ o -), poi il modulo in cifre decimali
```

Questa è invece la soluzione proposta dall'esercizio:

```
.include "./files/utility.s"
1
2
   mess1: .asciz "inserire il primo numero intero:\r"
3
   mess2: .asciz "inserire il secondo numero intero:\r"
   mess3: .asciz "il prodotto dei due numeri e':\r"
5
          .word 0
6
7
   b:
           .word 0
8
9
   _main:
10
       lea mess1, %ebx
11
12
       call outline
13
       call in_intero
14
       mov %ax, a
15
16
       lea mess2, %ebx
       call outline
17
18
       call in_intero
19
       mov %ax, b
20
       mov a, %ax
21
       mov b, %bx
22
       imul %bx
23
24
       lea mess3, %ebx
25
        call outline
26
27
        call out_intero
28
29
30
   # legge un intero composto da segno e modulo minore di 256
   # ne lascia la rappresentazione in complemento alla radice base 2 in ax
31
32
   in_intero:
33
       push %ebx
       mov $0, %bl
34
   in_segno_loop:
35
       call inchar
36
37
        cmp $'+', %al
        je in_segno_poi
38
        cmp $'-', %al
39
40
        jne in_segno_loop
41
       mov $1, %bl
42
   in_segno_poi:
43
       call outchar
       call indecimal_word
44
    call newline
45
```

```
cmp $1, %bl
46
        jne in_intero_fine
47
        neg %ax
48
    in_intero_fine:
49
        pop %ebx
50
51
        ret
52
   # legge la rappresentazione di un numero intero in complemento alla radice base 2 in eax
53
   # lo stampa come segno seguito dalle cifre decimali
   out_intero:
55
56
        push %ebx
        mov %eax, %ebx
57
        cmp $0, %ebx
58
59
        ja out_intero_pos
60
        jmp out_intero_neg
61
   out_intero_pos:
      _mov $'+', %al
62
        call outchar
63
        jmp out_intero_poi
64
   out_intero_neg:
65
      mov $'-', %al
66
        call outchar
67
        neg %ebx
68
        jmp out_intero_poi
69
   out_intero_poi:
70
71
        mov %ebx, %eax
        call outdecimal long
72
        pop %ebx
73
        ret
74
```

Per brevità, e vista la documentazione dei sottoprogrammi, lascio al lettore l'interpretazione a grandi linee del programma. Passeremo direttamente ai problemi incontrati testando il programma.

```
inserire il primo numero intero:
+30
Segmentation fault
```

L'errore, sicuramente già ben noto, è in realtà un risultato tipico di una *vasta* gamma di errori. Di per sé significa semplicemente "tentativo di accesso in una zona di memoria a cui non si può accedere per fare quello che si voleva fare". Non spiega, per esempio, cos'è che si voleva fare e perché è sbagliato. Vediamo tramite il debugger.

```
Program received signal SIGSEGV, Segmentation fault.
_main () at /mnt/c/reti_logiche/assembler/lezioni/2/imul_debug.s:14

mov %ax, a
```

Vediamo che il problema è il tentativo di scrivere all'indirizzo a, che è la word allocata poco più su. Il problema qui è che il programma non ha nessuna distinzione tra .data e .text: di default è tutto .text, dove non si può scrivere perché non ci è permesso, normalmente, di sovrascrivere le istruzioni del programma.

```
.include "./files/utility.s"
1
2
3
   .data
   mess1: .asciz "inserire il primo numero intero:\r"
4
            .asciz "inserire il secondo numero intero:\r"
5
   mess3: .asciz "il prodotto dei due numeri e':\r"
6
            .word 0
7
   a:
   b:
            .word 0
8
9
   .text
10
11
    _main:
12
```

Riproviamo il programma:

```
inserire il primo numero intero:
+30
inserire il secondo numero intero:
+20
il prodotto dei due numeri e':
+600
```

Fin qui, sembra andare bene. Ricordiamoci però di testare tutti i casi di interesse, in particolare i casi limite. Le specifiche dell'esercizio ci chiedono di considerare numeri interi di modulo inferiore a 256.

```
inserire il primo numero intero:
+255
inserire il secondo numero intero:
+255
il prodotto dei due numeri e':
+65025
```

Corretto.

```
inserire il primo numero intero:
-255
inserire il secondo numero intero:
+255
il prodotto dei due numeri e':
+511
```

Decisamente non corretto. Verifichiamo col debugger. Per prima cosa, ci assicuriamo che la lettura di numeri negativi sia corretta. Mettiamo un brekpoint a riga 16 (riga 14 prima dell'aggiunta di .data e .text), e verifichiamo cosa viene letto quando inseriamo -255.

Fin qui è bene, il problema non sembra essere nella lettura di interi da tastiera. Proseguiamo quindi alla moltiplicazione, e controlliamone il risultato. La imul utilizzata è a 16 bit, che da documentazione vediamo usa %ax come operando implicito, %bx come operando esplicito, e %dx_%ax come destinatario del calcolo.

```
Breakpoint 3, _main () at /mnt/c/reti_logiche/assembler/lezioni/2/imul_debug.s:25
            imul %bx
25
(gdb) i r ax bx
               0xff01
                                    -255
ax
               0xff
                                    255
bx
(gdb) s
            lea mess3, %ebx
27
(gdb) i r dx ax
               0xffff
dx
                                    -1
               0x1ff
                                    511
ax
(gdb)
```

 il numero di bit. Il risultato è -65025, che è quello che ci aspettiamo. Anche qui quindi è bene: resta la stampa di questo valore, cioè il sottoprogramma out_intero.

```
# legge la rappresentazione di un numero intero in complemento alla radice base 2 in eax
# lo stampa come segno seguito dalle cifre decimali
```

Vediamo qui la prima discrepanza: il sottoprogramma si aspetta il risultato in %eax, ma noi sappiamo che la imul lo lascia in %dx_%ax. Ci si può chiedere quale dei due correggere, se il sottoprogramma o il programma che lo usa: in generale, si cambiano le specifiche di un componente interno (il sottoprogramma) solo quando non hanno senso, mentre in questo caso abbiamo il componente esterno (il programma) che non rispetta le specifiche d'uso di quello interno.

Assicuriamoci quindi di lasciare il risultato nel registro giusto prima di call out_intero.

```
mov a, %ax
mov b, %bx
imul %bx

shl $16, %edx
movw %ax, %dx
movl %edx, %eax

lea mess3, %ebx
call outline
call out_intero
```

Riproviamo ad eseguire:

```
inserire il primo numero intero:
-255
inserire il secondo numero intero:
+255
il prodotto dei due numeri e':
+4294902271
```

Ritorniamo al debugger, cominciando dalla call di out_intero, verificando di avere il valore corretto in %eax.

Il valore è corretto. Proseguiamo quindi nel sottoprogramma, cercando di capire come funziona e dove potrebbe sbagliare. La prima cosa che notiamo è che il sottoprogramma ha due rami, out_intero_pos e out_intero_neg, dove stampa segni diversi e, in caso di numero negativo, usa la neg per ottenere l'opposto. Quando si giunge a out_intero_poi, stampa il modulo del numero usando outdecimal_long (che, ricordiamo, supporta solo numeri naturali). Tuttavia, nella nostra esecuzione abbiamo un negativo che viene stampato come naturale.

Verifichiamo seguendo l'esecuzione con step, che entra nel sottoprogramma out_intero:

```
(gdb) s
out_intero () at /mnt/c/reti_logiche/assembler/lezioni/2/imul_debug.s:62
62
            push %ebx
(gdb) s
63
            mov %eax, %ebx
(gdb) s
            cmp $0, %ebx
(gdb) i r ebx
               0xffff01ff
                                     -65025
ebx
(gdb) s
65
            ja out_intero_pos
(gdb) s
```

```
out_intero_pos () at /mnt/c/reti_logiche/assembler/lezioni/2/imul_debug.s:68

mov $'+', %al
(gdb)
```

Effettivamente, nonostante %ebx sia un numero negativo, il salto a out_intero_pos viene eseguito. Guardiamo però meglio: l'istruzione di salto è ja, che interpreta il confronto come tra numeri naturali. In effetti, qualunque valore di %ebx diverso da 0, se interpretato come naturale, risulta maggiore di 0. Correggiamo quindi utilizzando jg, e ritestiamo.

```
cmp $0, %ebx
    jg out_intero_pos
    jmp out_intero_neg

inserire il primo numero intero:
    -255
inserire il secondo numero intero:
    +255
il prodotto dei due numeri e':
    -65025
```

Si dovrebbe continuare con altri test (combinazioni di segni, uso di 0) fino a convincersi che funzioni, per questa lezione ci fermiamo qui.

Il codice finale, scaricabile qui, è il seguente:

```
.include "./files/utility.s"
1
2
   .data
3
   mess1: .asciz "inserire il primo numero intero:\r"
4
  mess2: .asciz "inserire il secondo numero intero:\r"
   mess3: .asciz "il prodotto dei due numeri e':\r"
          .word 0
7
   a:
8
   b:
           .word 0
9
10
   .text
11
   _main:
12
       nop
       lea mess1, %ebx
13
14
       call outline
15
       call in_intero
16
       mov %ax, a
17
       lea mess2, %ebx
18
        call outline
19
        call in_intero
20
       mov %ax, b
21
22
23
        mov a, %ax
24
        mov b, %bx
        imul %bx
25
26
        shl $16, %edx
27
28
        movw %ax, %dx
29
        movl %edx, %eax
30
        lea mess3, %ebx
31
        call outline
32
        call out_intero
33
34
35
   # legge un intero composto da segno e modulo minore di 256
36
37
   # ne lascia la rappresentazione in complemento alla radice base 2 in ax
38
   in intero:
39
       push %ebx
       mov $0, %bl
40
41
   in_segno_loop:
```

```
call inchar
42
        cmp $'+', %al
43
        je in_segno_poi
44
        cmp $'-', %al
45
        jne in_segno_loop
46
        mov $1, %bl
47
   in_segno_poi:
48
        call outchar
49
        call indecimal_word
50
        call newline
51
52
        cmp $1, %bl
53
        jne in_intero_fine
54
       neg %ax
55
   in_intero_fine:
       pop %ebx
56
57
        ret
58
   # legge la rappresentazione di un numero intero in complemento alla radice base 2 in eax
59
   # lo stampa come segno seguito dalle cifre decimali
60
   out_intero:
61
        push %ebx
62
        mov %eax, %ebx
63
        cmp $0, %ebx
64
        jg out_intero_pos
65
        jmp out_intero_neg
66
   out_intero_pos:
67
       mov $'+', %al
68
        call outchar
69
70
        jmp out_intero_poi
   out_intero_neg:
71
72
        mov $'-', %al
73
        call outchar
74
        neg %ebx
75
        jmp out_intero_poi
76
   out_intero_poi:
77
        mov %ebx, %eax
78
        call outdecimal_long
79
        pop %ebx
80
        ret
```

7.2 Esercizio 2.1: esercizio d'esame 2022-01-26

Vediamo ora un esercizio d'esame, del 26 Gennaio 2022. Il testo con soluzione si trova qui.

Provare da sé

Provare a svolgere da sé l'esercizio, prima di guardare la soluzione o andare oltre per la discussione.

La soluzione di questo esercizio ha alcuni spunti interessanti.

Il primo è che il set di dati è presentato come una matrice. Ma a differenza del C dove possiamo scrivere matrice[i][j] e lasciare che l'aritmetica dei puntatori faccia il resto, in assember dobbiamo gestire da noi la rappresentazione di una matrice tramite un vettore, associando indici su due dimensioni ad un solo indice. L'esercizio ci aiuta in questo indicando una associazione specifica, usata anche per il caricamento dello stato iniziale.

Da questa associazione osserviamo che: ogni lettera corrisponde a 4 celle consecutive, dove a corrisponde a [0,3], b a [4,7] e così via. Date le 4 celle consecutive, il numero determina una tra queste, dove 1 significa la prima, 2 la seconda e così via. Se traduciamo la lettera in un indice i e il numero in un indice j, entrambi $\in [0,3]$, possiamo esprimere quindi l'indice della cella nel vettore come i*4+j.

Nella soluzione, i sottoprogrammi in_lettera e in_numero si occupano di leggere i due valori da tastiera (con la solita struttura ciclica per ignorare caratteri inattesi) e lasciare il relativo indice in %al. Dato che i caratteri utilizzati sono consecutivi nella tabella ASCII, questi indici sono calcolabili con una semplice sottrazione.

7.3. ESERCIZI PER CASA 47

```
# Sottoprogramma per la lettura della lettera, da 'a' a 'd'
# Lascia l'indice corrispondente (da 0 a 3) in AL
in_lettera:
    call inchar
    cmp $'a', %al
    jb in_lettera
    cmp $'d', %al
    ja in_lettera
    call outchar
    sub $'a', %al
    ret
```

Questi indici sono poi composti secondo la formula di cui sopra.

```
call in_lettera
mov %al, %cl
shl $2, %cl # cl = cl * 4, ossia la dimensione di ogni riga
call in_numero
add %al, %cl # cl contiene l'indice (da 0 a 15) della posizione bersagliata
```

Il secondo punto interessante è che non è necessario utilizzare un vettori di byte in memoria, perché per gestire un flag vero/falso basta un bit, e per gestirne 16 basta una word. Tuttavia, non abbiamo modo di interagire con i registri in modo diretto sul singolo bit: possiamo immaginare una sintassi come %ax[%cl] che testi o modifichi uno specifico bit, ma il processore non ha nulla del genere.

Possiamo però utilizzare istruzioni bit a bit, con delle *maschere* adeguate che vadano a testare o modificare solo ciò che ci interessa.

Per il test, possiamo usare una and con una maschera composta da soli 0 tranne che per la posizione che ci interessa testare. Se il risultato è diverso da 0, vuol dire che l'altro operando, alla posizione d'interesse, ha il bit 1.

```
mov $1, %ax
shl %cl, %ax # ax contiene una maschera da 16 bit con 1 nella posizione bersagliata
and %dx, %ax # se abbiamo colpito qualcosa, ax rimane invariato. altrimenti varra' 0
jz mancato
```

Similmente, quando intendiamo mettere un bit a 0 (in questo caso, a indicare che il bersaglio colpito non c'è più), possiamo usare una and con maschera opposta alla precedente, ossia con soli 1 tranne che per la posizione da azzerare, o una xor con la stessa maschera precedente, che causerà il cambio di valore (da 1 a 0 o da 0 a 1) solo del bit d'interesse. La soluzione, dato che a questo punto è già noto che il bit di interesse è a 1, utilizza la seconda opzione.

```
colpito:
    lea msg_colpito, %ebx
    call outline
    xor %ax, %dx # togliamo il bersaglio colpito
    jmp ciclo_partita_fine
```

Questo schema rende tralaltro molto più semplice la lettura dello stato iniziale, dato che tutto il necesario è fatto dal sottoprogramma di utility inword.

7.3 Esercizi per casa

Esercizio 2.2

Quello che segue (e scaricabile qui) è un tentativo di soluzione per le seguenti specifiche:

```
# Leggere una riga dal terminale, che DEVE contenere almeno 2 caratteri '_'
# Identificare e stampa la sottostringa delimitata dai primi due caratteri '_'
```

Un esempio di output (qui in formato txt) è il seguente

```
questa e' una _prova_ !!
prova
```

Contiene tuttavia uno o più bug. Trovarli e correggerli.

```
.include "./files/utility.s"
1
2
3
    .data
4
   msg_in: .fill 80, 1, 0
5
6
7
    .text
8
    _main:
9
        nop
        mov $80, %cx
10
11
        lea msg_in, %ebx
        call inline
12
13
        cld
14
        mov $'_', %al
lea msg_in, %esi
15
16
        mov $80, %cx
17
18
        repne scasb
19
        mov %esi, %ebx
20
        repne scasb
21
        mov %esi, %ecx
22
        sub %ebx, %ecx
23
        call outline
24
25
        ret
26
```

Esercizio 2.3

A partire dalla soluzione dell'esercizio precedente, estendere il programma per rispettare le seguenti specifiche:

```
# Leggere una riga dal terminale
# Identificare e stampa la sottostringa delimitata dai primi due caratteri '_'
# Se un solo carattere '_' e' presente, assumere che la sottostringa cominci
# ad inizio stringa e finisca prima del carattere '_'
# Se nessun carattere '_' e' presente, stampare l'intera stringa
```

8. Esercitazione 3

8.1 Soluzioni esercizi per casa

Esercizio 2.2: soluzione

Il programma usa repne scasb per scorrere il vettore finché non trova il carattere in %al, cioè _. Dopo la prima scansione, salva l'indirizzo attuale per usarlo come indirizzo di partenza della sottostringa. Dopo la seconda scansione, fa una sottrazione di indirizzi per trovare il numero di caratteri che compongono la sottostringa. Usando indirizzo di partenza e numero caratteri, stampa quindi a terminale.

I bug da trovare sono i seguenti:

- Le istruzioni rep utilizzano %ecx, ma la riga 17 inizializza solo %cx. Questo funziona solo se, per puro caso, la parte alta di %ecx è a 0 ad inizio programma.
- L'istruzione scasb ha l'indirizzo del vettore come destinatario implicito in %edi, non %esi.
- La repne scasb termina *dopo* aver scansionato il carattere che rispetta l'equivalenza. Questo vuol dire che dopo la prima scansione abbiamo l'indirizzo del carattere dopo il primo _ (corretto) ma dopo la seconda scansione abbiamo l'indirizzo del carattere dopo il secondo _ : la sottrazione calcola una sottostringa che include il _ di terminazione.
- Il sottoprogramma usato è quello sbagliato: outline stampa finché non incrontra \r, per indicare il numero di caratteri da stampare va usato outmess.

Il codice dopo le correzioni è quindi il seguente, scaricabile qui.

```
.include "./files/utility.s"
1
2
3
    .data
4
5
    msg_in: .fill 80, 1, 0
6
7
    .text
8
    _main:
9
         nop
         mov $80, %cx
10
11
         lea msg_in, %ebx
12
         call inline
13
14
        mov $'_', %al
lea msg_in, %edi
15
16
         mov $80, %cx
17
18
19
         repne scasb
         mov %edi, %ebx
20
21
         repne scasb
         mov %edi, %ecx
22
         sub %ebx, %ecx
23
         dec %ecx
24
         call outmess
25
26
27
```

Si sottolinea inoltre una debolezza della soluzione: la sottrazione fra puntatori funziona solo perché la scala è 1, cioè maneggiamo valori da 1 byte, per cui c'è corrispondenza fra la differenza di due indirizzi e il numero di elementi fra loro. Una soluzione più robusta è utilizzare la differenza del contantore %ecx anziché di puntatori. In alternativa, si può utilizzare shift a destra dopo la sottrazione per tener conto di una scala maggiore di 1, ma è un metodo che rende facile sbagliare (bisogna stare attenti all'ordine tra shift e decremento). Si può verificare come un simile esercizio basato su word, per esempio con serie di

valori decimali delimitati da 0.

Esercizio 2.3: soluzione

Il programma dell'esercizio 2.2 viene complicato dalla richiesta di gestire dei valori di default, in caso siano presenti uno o nessun delimitatore _. Questo vuol dire gestire il caso in cui una repne scasb termina non perché ha trovato il carattere, ma perché %ecx è stato decrementato fino a 0.

Questo si implementa come dei semplici check su %ecx dopo ciascuna repne scasb, in caso sia 0 si va ad un branch separato: se succede alla prima scansione non è presente alcun _ e saltiamo quindi a print_all, se succede alla seconda scansione abbiamo solo un _ e saltiamo quindi a print_from_start. Altrimenti, si prosegue con lo stesso codice dell'esercizio 2.2, che nomineremo print_substr.

Per print_all basta una semplice outline dell'intera stringa. Per print_from_start, si fa un ragionamento non dissimile da quanto visto per l'esercizio precedente, dove va usato come inizio l'indirizzo di msg_in e il numero di caratteri può essere calcolato, come prima, usando l'indirizzo che troviamo in %edi dopo la prima repne scasb.

Il codice risultante è il seguente, scaricabile qui.

```
.include "./files/utility.s"
1
2
3
    .data
4
5
    msg_in: .fill 80, 1, 0
6
7
    .text
8
    _main:
9
        nop
10
        mov $80, %cx
11
        lea msg_in, %ebx
        call inline
12
13
        cld
14
        mov $'_', %al
15
        lea msg_in, %edi
16
        mov $80, %ecx
17
18
19
        repne scasb
        cmp $0, %ecx
20
21
        je print_all
22
        mov %edi, %ebx
23
24
        repne scasb
        cmp $0, %ecx
25
        je print_from_start
26
27
    print_substr:
28
        mov %edi, %ecx
29
        sub %ebx, %ecx
30
31
        dec %ecx
        call outmess
32
        ret
33
34
    print from start:
35
        mov %ebx, %ecx
36
        lea msg_in, %ebx
37
        sub %ebx, %ecx
38
        dec %ecx
39
        call outmess
40
41
        ret
42
43
    print all:
        lea msg_in, %ebx
44
        call outline
45
46
        ret
```

8.2 Esercizio 3.1: esercizio d'esame 2021-01-08

Il testo con soluzione si trova qui.

Provare da sé

Provare a svolgere da sé l'esercizio, prima di guardare la soluzione o andare oltre per la discussione.

Questo esercizio pone principalmente tre spunti.

Il primo è la gestione dell'input, da eseguire con un loop di inchar e controlli, facendo outchar solo quando il carattere è accettato. Questo è stato già visto, per esempio, nell'esercizio 1.8.

Il secondo spunto riguarda il *dimensionamento* dei dati da gestire. Infatti, dobbiamo scegliere se usare 8, 16 o 32 bit, e possiamo farlo solo cercando di capire su quanti bit sta il numero più grande che possiamo gestire.

Data la natura del problema, è facile intuire che questo si trova quando N=9 e k=9. Dovremmo stampare un triangolo 9 righe, ciascuna composta da 1 a 9 numeri, a partire da 1 e di passo 9. Da una parte, potremmo ricordarci questa è una sequenza nota: la somma di 1+2+...+n è $\frac{n(n+1)}{2}$, quindi abbiamo $9\cdot 10/2=45$ elementi. Tuttavia, un approccio più semplice porta a un risultato simile: di sicuro il triangolo avrà meno elementi di un quadrato di lato 9, composto da $9\cdot 9=81$ elementi e, dato che la diagonale è inclusa, avrà più della metà di questo, cioè 81/2. Possiamo quindi dire con questo ragionamento che sono più di 41 elementi e meno di 81, mentre usando la formula esatta troviamo che sono 45.

Dato che incrementiamo di passo 9 ogni volta, il numero di posizione j sarà $(j-1)\cdot 9+1$. Considerando per la stima di prima il 41-esimo elemento, abbiamo $40\cdot 9+1=361$, mentre l'81-esimo elemento (che non sarà mai presente) sarebbe $80\cdot 9+1=721$. Il valore esatto, se ci ricordiamo la formula di cui sopra, è invece $44\cdot 9+1=397$. Un tale numero deve essere rappresentato su più di 8 bit, ma sta senza problemi in 16 bit: svolgeremo quindi i nostri calcoli usando delle word di 16 bit.

Non resta quindi che fare la stampa del triangolo. Questo si può scrivere come un doppio loop, dove il loop interno usa il contatore esterno per determinare quando uscire stampando una nuova riga, mentre un registro contatore viene utilizzato durante ogni ciclo per calcolare il nuovo numero da stampare. In (pseudo) C, tale ciclo avrebbe una forma simile:

```
short c = 1; // word da 16 bit
for(int i = 0; i < n; i++) {
    for(int j = 0; j < i + 1; j++) {
        outdecimal_word(c);
        outchar(' ');
        c += k;
    }
    outline()
}</pre>
```

8.3 Esercizio 3.2: esercizio d'esame 2021-09-15

Il testo con soluzione si trova qui.

Provare da sé

Provare a svolgere da sé l'esercizio, prima di guardare la soluzione o andare oltre per la discussione.

Questo esercizio ci chiede di leggere una stringa e poi analizzarne i caratteri, contando le occorrenze di alcuni di questi.

La lettura si può svolgere con la inline. Dopodiché, viene la parte di scansione e stampa. Si possono individuare due strategie, entrambe accettate in sede d'esame.

Nella prima strategia, si mantiene un vettore di conteggio (16 celle da 1 byte inizializzate a 0) e si scansiona la stringa una volta sola. Ogni qualvolta si trova un carattere d'interesse, se ne calcola l'indice e si incrementa la cella corrispondente del vettore. Per il calcolo di tale indice, basta fare sottrazioni e somme ragionando sul valore numerico della codifica ASCII, come visto nell'esercizio 2.1. Per esempio, dato un carattere c di valore compreso tra 'a' e 'f', il valore corrispondente (e dunque l'indice del vettore) sarà c-'a'+10. Alla fine di questa scansione della stringa, si scansione il vettore di contatori stampando una

riga per contantore, facendo il processo inverso per la conversione da indice a cifra esadecimale.

Nella seconda strategia, si sfrutta il fatto che le stampe sono in ordine, e ciascuna su una riga separata. Possiamo quindi evitare il vettore di contatori, e scansionare la stringa una volta per cifra esadecimale contando le occorrenze di quella specifica cifra e stampandone la riga corrispondente immediatamente, anziché ad un passaggio successivo dopo aver salvato il conteggio in memoria.

In termini di complessità algoritmica, la prima strategia è $O(n_{cifre})$ in memoria e $O(n_{stringa}) + O(n_{cifre})$ in tempo, la seconda strategia è O(1) in memoria e $O(n_{cifre} \cdot n_{stringa})$ in tempo. Questo è un esempio classico di trade-off tra cicli di calcolo e occupazione della memoria, che porta a differenti scelte ottime in base alle condizioni del problema. Mentre nelle condizioni semplici in cui operiamo la differenza è decisamente esigua, con i due n che sono soltanto 80 e 16, in casi più complessi vincerà una strategia sull'altra a seconda delle natura del problema.

In poche parole, per l'esame: vanno entrambe bene.

Va specificato però cosa <u>non</u> andrebbe bene: scrivere 16 o più blocchi di codice simile, dove cambia solo il carattere, inserito come letterale, usato per il confronto. Quale che sia la strategia utilizzata, <u>il codice va generalizzato</u> in modo da usare le stesse istruzioni per operazioni simili e minimizzare i punti da cui può scaturire un errore.

9. Esercitazione 4

9.1 Esercizio 4.1: esercizio d'esame 2023-01-10

Il testo con soluzione si trova qui.

Provare da sé

Provare a svolgere da sé l'esercizio, prima di guardare la soluzione o andare oltre per la discussione.

Per svolgere l'esercizio c'è bisogno di rammentare la teoria sulla moltiplicazione di numeri naturali, dal modulo di aritmetica. Lì si è visto che in una qualunque base β mi basta saper fare la moltiplicazione tra numeri di una sola cifra, e saper scomporre le moltiplicazioni su più cifre in moltiplicazioni a una sola cifra con shift e somme.

Rinfreschiamo il concetto a partire da numeri in base 10, che è quella a cui siamo abituati. In questa base, saper fare le moltiplicazioni tra numeri di una sola cifra equivale a sapere le tabelline. Scomporre la moltiplicazione su più cifre altro non è che fare la moltiplicazione in colonna

```
75 *
23 =
----
15 +
21 +
10 +
14 =
----
1725
```

Una parte importante della moltiplicazione in colonna è "spostare a sinistra" i prodotti tra cifre, che in forma più esplicita si fa mettendo degli zeri. Questo altro non è che moltiplicare il prodotto parziale per la giusta potenza di 10. Infine, partendo dal prodotto di numeri di 2 cifre ciascuno, si ha un risultato su 4 cifre. Questo procedimento è del tutto generalizzabile in qualunque base β .

Torniamo a noi: dobbiamo fare una moltiplicazione su 16 bit, usando solo istruzioni mul a 8 bit. Se consideriamo $\beta=2^8$, questo è un prodotto tra numeri di due cifre e abbiamo tutti gli ingredienti necessari:

- il prodotto tra singole cifre lo sappiamo fare, perché è proprio la mul a 8 bit,
- sappiamo moltiplicare i prodotti parziali per potenze di β , ci basterà fare shl per 8 e 16 bit,
- sappiamo sommare i prodotti parziali, perché abbiamo la add a 32 bit che l'esercizio ci consente di usare.

Siano i due numeri x e y scritti come due cifre in base 2^8 , xh xl e yh yl. Allora si scompone la loro moltiplicazione come

```
xh xl *
yh yl =
------
(xl * yl) +
(xh * yl) * 2^8 +
(xl * yh) * 2^8 +
(xh * yh) * 2^16 =
------
x * y
```

Da qui, l'implementazione che ne segue è molto semplice.

9.2 Esercizio 4.2: esercizio d'esame 2023-09-12

Il testo con soluzione si trova qui.

Provare da sé

Provare a svolgere da sé l'esercizio, prima di guardare la soluzione o andare oltre per la discussione.

Trovare numeri primi è un problema molto studiato, soprattutto per le varie ottimizzazioni algoritmiche possibili e necessarie se si vuole affrontare la ricerca di primi molto grandi. Per questo esercizio non serve nulla di complicato.

Un numero non è primo se è divisible per almeno uno dei numeri primi precedenti, altrimenti è primo. Quindi se è nota la lista di numeri primi $p_1, ..., p_k$ minori del numero corrente n, ci basterà scorrere questa lista testando la divisione tra naturali n/p_i e controllandone il resto. Se troviamo resto 0 per qualche p_i (ne basta uno) il numero non è primo. Se arriviamo alla fine della lista senza mai trovare la condizione di sopra, il numero è primo. Lo aggiungiamo quindi alla lista e continuiamo oltre.

L'algoritmo di sopra è facilmente implementabile in assembler con l'aiuto di alcune ipotesi date dall'esercizio:

- Sappiamo il numero massimo di primi da considerare, cioè 50. La lista può quindi essere implementata con un vettore di 50 elementi e un contatore che indichi quante delle sue celle sono state riempite.
- Sappiamo che il massimo numero primo da considerare è < 255, ergo ci basteranno 8 bit.
- I primi due numeri primi, 2 e 3, sono da considerarsi già noti. Questo ci evita diverse complicazioni per i primi passaggi. Per esempio, sarà vero che nessun altro numero pari potrà essere primo e che si può incrementare di 2 alla volta per saltare da un numero dispari al successivo.

Da qui, l'implementazione dell'esercizio è solo questione di scorrimento del vettore e controllo di flusso. Nella soluzione proposta, vediamo che la ricerca del successivo numero primo è implementata con il sottoprogramma apposito find_next_prime, che si occupa della ricerca del numero e l'aggiunta in coda al vettore. La logica principale si limita a chiamare find_next_prime finché il contatore dei numeri primi non raggiunge quanto richiesto dall'utente, per poi stampare il vettore con la formattazione desiderata.

Parte II Documentazione

10. Architettura x86

Riportiamo qui una vista *semplificata* e *riassuntiva* dell'architettura x86 per la quale scriveremo programmi assembler.

L'architettura x86 è a 32 bit. Questo implica che i registri generali, così come tutti gli indirizzi per locazioni in memoria, sono a 32 bit. L'evoluzione di questa architettura, x64 a 64 bit, che è quella che troviamo nei processori in commercio, è del tutto retrocompatibile.

Importanti semplificazioni

La visione del processore che proponiamo è molto limitata, ed omette diversi importanti registri, flag e funzionalità che saranno esplorati in corsi successivi. Questi includono, per esempio, il registro ebp, la natura dei meccanismi di protezione, il significato di SEGMENTATION FAULT, e che cosa sia un kernel.

Quanto discutiamo è tuttavia sufficiente agli scopi didattici di questo corso.

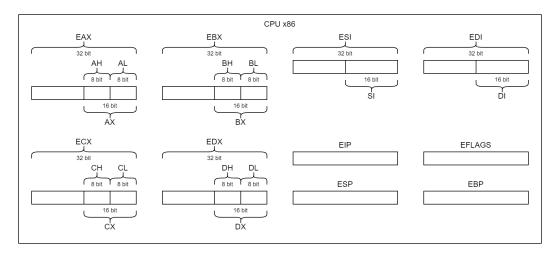
10.1 Registri

I registri che utilizzeremo direttamente sono 6: eax, ebx, ecx, edx, esi, edi. Per i primi quattro di questi, è possibile operare sulle loro porzioni a 16 e 8 bit tramite ax, ah, al e così via. Per i registri esi ed edi è possibile operare solo sulle porzioni a 16 bit, tramite si e di. Tipicamente, i registri eax... edx sono utilizzati per processare dati, mentre esi ed edi sono utilizzati come registri puntatori. Questa divisione di utilizzo non è però affatto obbligatoria per la maggior parte delle istruzioni.

Altri registri sono invece utilizzati in modo indiretto:

- esp è il registro puntatore per la *cima* dello stack, viene utilizzato da pop / push per prelevare/spostare valori nella pila, e da call / ret per la chiamata di sottoprogrammi;
- eip è il registro puntatore verso la prossima istruzione da eseguire, viene incrementato alla fine del fetch di una istruzione e modificato da istruzioni che cambiano il flusso d'esecuzione, come call, ret e le varie jmp;
- eflags è il registro dei flag, una serie di booleani con informazioni sullo stato dell'esecuzione e sul risultato dell'ultima operazione aritmetica. I flag di nostro interesse sono il carry flag CF (posizione O), lo zero flag ZF (6), il sign flag SF (7), l'overflow flag OF (11). Sono tipicamente aggiornati dalle istruzioni aritmetiche, e testati indirettamente con istruzioni condizionali come jcon, set e cmov.

Di seguito uno schema funzionale dei registri del processore x86.



10.2 Memoria

Lo spazio di memoria dell'architettura x86 è indirizzato su 32 bit. Ciascun indirizzo corrisponde a un byte, ma è possibile eseguire anche letture e scritture a 16 e 32 bit.

Per tali casi è importante ricordare che l'architettura x86 è *little-endian*, che significa **little end first**, un riferimento a I viaggi di Gulliver. Questo si traduce nel fatto che quando un valore di n byte viene salvato in memoria a partire dall'indirizzo a, il byte meno significativo del valore viene salvato in a, il secondo meno significativo in a+1, e così via fino al più significativo in a+(n-1).

Questo ordinamento dei byte in memoria non inficia sulla coerenza dei dati nei registri: eseguendo movl %eax, a e movl a, %eax il contenuto di eax non cambia, e l'ordinamento dei bit rimane coerente.

I meccanismi di protezione ci precludono l'accesso alla maggior parte dello spazio di memoria. Potremmo accedere senza incorrere in errori solo

- 1. allo stack
- 2. allo spazio allocato nella sezione .data
- 3. alle istruzioni nella sezione .text

Queste sezioni tipicamente non includono gli indirizzi "bassi", cioè a partire da 0x0.

È importante anche tenere presente che

- 1. non è possibile eseguire istruzioni dallo stack e da .data
- 2. non è possibile scrivere nella sezione .text

Vanno quindi opportunamente dichiarate le sezioni, e vanno evitate operazioni di jmp, call etc. verso locazioni di .data così come le mov verso locazioni di .text.

In caso di violazione di questi meccanismi, l'errore più tipico è SEGMENTATION FAULT.

10.3 Spazio di I/O

Lo spazio di I/O, sia quello fisico (monitor, speaker, tastiera, etc.) sia quello virtuale (terminale, files su disco, etc.) ci è in realtà precluso tramite *meccanismi di protezione*. Tentare di eseguire istruzioni in o out porterà infatti al brusco arresto del programma. Il nostro programma può interagire con lo spazio di I/O solo tramite il *kernel* del *sistema operativo*.

Tutta questa complessità è astratta tramite i sottoprogrammi di input/output dell'ambiente, documentati qui.

10.4 Condizioni al reset

Il reset iniziale e l'avvio del nostro programma sono concetti completamente diversi e scollegati. Non possiamo sfruttare nessuna ipotesi sullo stato dei registri al momento dell'avvio del nostro programma, se non che il registro eip punterà ad un certo punto alla prima istruzione di _main.

Il fatto che _main sia l'entrypoint del nostro programma, così come l'uso di ret senza alcun valore di ritorno, è una caratteristica di *questo* ambiente.

11. Istruzioni processore x86

Le seguenti tabelle sono per *riferimento rapido* : sono utili per la programmazione pratica, ma omettono molteplici dettagli che serve sapere, e che trovate nel resto del materiale.

Si ricorda che utilizziamo la sintassi GAS/AT&T, dove le istruzioni sono nel formato opcode source destination. Nella colonna notazione, indicheremo con [bwl] le istruzioni che richiedono la specifica delle dimensioni. Quando la dimensione è deducibile dai registri utilizzati, questi suffissi si possono omettere. Per gli operandi, useremo le seguenti sigle:

- r per un registro (come in mov %eax, %ebx);
- m per un indirizzo di memoria;
- i per un valore immediato (come in mov \$0, %eax).

Per gli indirizzi in memoria, abbiamo a disposizione tre notazioni:

- immediato, come in mov numero, %eax;
- tramite registro, come in mov (%esi), %eax;
- con indice, come in mov matrice(%esi, %ecx, 4), %eax.

Si ricorda che non tutte le combinazioni sono permesse nell'architettura x86: nessuna istruzione generale supporta l'indicazione di *entrambi* gli operandi in memoria (cioè, non si può scrivere movl x, y o mov (%eax), (%ebx)). Fanno eccezione le istruzioni stringa come la movs, usando operandi impliciti.

11.1 Spostamento di dati

Istruzione	Nome esteso	Notazione	Comportamento
mov	Move	mov[bwl] r/m/i, r/m	Scrive il valore sorgente nel destinatario. Non modifica alcun flag.
lea	Load Effective Address	lea m, r	Scrive l'indirizzo m nel registro destinatario.
xchg	Exchange	xchg[bwl] r/m, r/m	Scambia il valore del sorgente con quello del destinatario.
cbw	Convert Byte to Word	cbw	Estende il contenuto di %al su %ax, interpretandone il contenuto come intero.
cwde	Convert Word to Dou- bleword	cwde	Estende il contenuto di %ax su %eax, interpretandone il contenuto come intero.
push	Push onto the Stack	push[wl] r/m/i	Aggiunge il valore sorgente in cima allo stack (destinatario implicito).
рор	Pop from the Stack	pop[wl] r/m	Rimuove un valore dallo stack (sorgente implicito) lo scrive nel destinatario.

11.2 Aritmetica

Istruzione	Nome esteso	Notazione	Comportamento
add	Addition	add[bwl] r/m/i,	Somma sorgente e destinatario, scrive il risultato sul destinatario. Valido sia per
auu	Addition	r/m	naturali che interi. Aggiorna SF, ZF, CF e 0F.
sub	Subtraction	sub[bwl] r/m/i,	Sottrae il sorgente dal destinatario, scrive il risultato sul destinatario. Valido sia
Sub	Subtraction	r/m	per naturali che interi. Aggiorna SF, ZF, CF e 0F.
adc	Addition with Carry	adc[bwl] r/m/i,	Somma sorgente, destinatario e CF, scrive il risultato sul destinatario. Valido sia
auc	Addition with Carry	r/m	per naturali che interi. Aggiorna SF, ZF, CF e 0F.
sbb	Subtraction with	sub[bwl] r/m/i,	Sottrae il sorgente e CF dal destinatario, scrive il risultato sul destinatario. Valido
รมม	Borrow	r/m	sia per naturali che interi. Aggiorna SF, ZF, CF e 0F.
inc	Increment	inc[bwl] r/m	Somma 1 (sorgente implicito) al destinatario. Aggiorna SF, ZF, e 0F, ma non CF.
dec	Decrement	dec[bwl] r/m	Sottrae 1 (sorgente implicito) al destinatario. Aggiorna SF, ZF, e 0F, ma non CF.
neg	Negation	neg[bwl] r/m	Sostituisce il destinatario con il suo opposto. Aggiorna ZF, SF e 0F. Modifica
	inegation	lieg[nwi] [/III	CF.

Le seguenti istruzioni hanno operandi e destinatari impliciti, che variano in base alla dimensione dell'operazione. Usano in oltre composizioni di più registri: useremo %dx_%ax per indicare un valore i cui bit più significativi sono scritti in %dx e quelli meno significativi in %ax.

Istruzione	Nome esteso	Notazione	Comportamento
mul	Unsigned Multiply, 8	mulb r/m	Calcola su 16 bit il prodotto tra naturali del sorgente e %al, scrive il risultato su
mui	bit	IIIuib I/III	%ax. Se il risultato non è riducibile a 8 bit, mette CF e 0F a 1, altrimenti a 0.
mul	Unsigned Multiply, 16	mulw r/m	Calcola su 32 bit il prodotto tra naturali del sorgente e %ax, scrive il risultato su
mui	bit	IIIGIVV 17111	%dx_%ax. Se il risultato non è riducibile a 16 bit, mette CF e 0F a 1, altrimenti a 0.
	Unsigned Multiply, 32		Calcola su 64 bit il prodotto tra naturali del sorgente e %eax, scrive il risultato su
mul	bit	mull r/m	%edx_%eax. Se il risultato non è riducibile a 32 bit, mette CF e 0F a 1, altrimenti
	DIL		a 0.
imul	Signed Multiply, 8 bit	imulb r/m	Calcola su 16 bit il prodotto tra interi del sorgente e %al, scrive il risultato su %ax.
IIIIui	Signed Multiply, 6 bit	IIIIuib I/III	Se il risultato non è riducibile a 8 bit, mette CF e 0F a 1, altrimenti a 0.
			Calcola su 32 bit il prodotto tra interi del sorgente e %ax, scrive il risultato su
imul	Signed Multiply, 16 bit	imulw r/m	%dx_%ax. Se il risultato non è riducibile a 16 bit, mette CF e 0F a 1, altrimenti
			a 0.
			Calcola su 64 bit il prodotto tra interi del sorgente e %eax, scrive il risultato su
imul	Signed Multiply, 32 bit	imull r/m	%edx_%eax. Se il risultato non è riducibile a 32 bit, mette CF e 0F a 1, altrimenti
			a 0.

Istruzione	Nome esteso	Notazione	Comportamento
div	div Unsigned Divide, 8	divb r/m	Calcola su 8 bit la divisione tra naturali tra %ax (dividendo implicito) e il sorgento (divisore). Scrive il quoziente su %al e il resto su %ah. Se il quoziente non è rappre-
	bit		sentabile su 8 bit, causa <i>crash del programma</i> .
	Unsigned Divide, 16		Calcola su 16 bit la divisione tra naturali tra %dx_%ax (dividendo implicito) e il sor-
div	bit	divw r/m	gento (divisore). Scrive il quoziente su %ax e il resto su %dx. Se il quoziente non è
	DIC .		rappresentabile su 16 bit, causa crash del programma.
	Unsigned Divide, 32		Calcola su 32 bit la divisione tra naturali tra %edx_%eax (dividendo implicito) e il
div	bit	divl r/m	sorgento (divisore). Scrive il quoziente su %eax e il resto su %edx. Se il quoziente
			non è rappresentabile su 32 bit, causa <i>crash del programma</i> .
			Calcola su 8 bit la divisione tra interi tra %ax (dividendo implicito) e il sorgento (divi-
idiv	Signed Divide, 8 bit	idivb r/m	sore). Scrive il quoziente su %al e il resto su %ah. Se il quoziente non è rappresen-
			tabile su 8 bit, causa crash del programma.
			Calcola su 16 bit la divisione tra interi tra %dx_%ax (dividendo implicito) e il sorgento
idiv	Signed Divide, 16 bit	idivw r/m	(divisore). Scrive il quoziente su %ax e il resto su %dx. Se il quoziente non è rappre-
			sentabile su 16 bit, causa <i>crash del programma</i> .
			Calcola su 32 bit la divisione tra interi tra %edx_%eax (dividendo implicito) e il sor-
idiv	Signed Divide, 32 bit	idivl r/m	gento (divisore). Scrive il quoziente su %eax e il resto su %edx. Se il quoziente non
			è rappresentabile su 32 bit, causa crash del programma.

11.3 Logica binaria

Le seguenti istruzioni operano *bit a bit* : data per esempio la and, l'i-esimo bit del risultato è l'and logico tra gli i-esimi bit di sorgente e destinatario.

Istruzione	Notazione	Comportamento
not	not[bwl] r/m	Sostituisce il destinatario con la sua negazione.
and	and r/m/i, r/m	Calcola l'and logico tra sorgente e destinatario, scrive il risultato sul destinatario.
or	or r/m/i, r/m	Calcola l'or logico tra sorgente e destinatario, scrive il risultato sul destinatario.
xor	xor r/m/i, r/m	Calcola lo xor logico tra sorgente e destinatario, scrive il risultato sul destinatario.

11.4 Traslazione e Rotazione

Istruzione	Nome esteso	Notazione	Comportamento
shl	Shift Logical Left	shl[bwl] i/r r/m	Sia n l'operando sorgente, esegue lo shift a sinistra del destinatario n volte, impostando a 0 gli n bit meno significativi. In ciascuno shift, il bit più significativo viene lasciato in CF. Come registro sorgente si può utilizzare solo %cl. Il sorgente può essere omesso, in quel caso $n=1$.
sal	Shift Arithmetic Left	sal[bwl] i/r r/m	Sia n l'operando sorgente, esegue lo shift a sinistra del destinatario n volte, impostando a 0 gli n bit meno significativi. In ciascuno shift, il bit più significativo viene lasciato in CF. Se il bit più significativo ha cambiato valore almeno una volta, imposta 0F a 1. Come registro sorgente si può utilizzare solo %cl. Il sorgente può essere omesso, in quel caso $n=1$.

shr	Shift Logical Right	shr[bwl] i/r r/m	Sia n l'operando sorgente, esegue lo shift a destra del destinatario n volte, impostando a 0 gli n bit più significativi. In ciascuno shift, il bit meno significativo viene lasciato in CF. Come registro sorgente si può utilizzare solo %cl. Il sorgente può essere omesso, in quel caso $n=1$.
sar	Shift Arithmetic Right	sar[bwl] i/r r/m	Sia n l'operando sorgente e s il valore del bit più significativo del destinatario, esegue lo shift a destra del destinatario n volte, impostando a s gli n bit più significativi. In ciascuno shift, il bit meno significativo viene lasciato in CF. Come registro sorgente si può utilizzare solo %cl. Il sorgente può essere omesso, in quel caso $n=1$.
rol	Rotate Left	rol[bwl] i/r r/m	Sia n l'operando sorgente, esegue la rotazione a sinistra del destinatario n volte. In ciascuna rotazione, il bit più significativo viene sia lasciato in CF sia ricopiato al posto del bit meno significativo. Come registro sorgente si può utilizzare solo %cl. Il sorgente può essere omesso, in quel caso $n=1$.
ror	Rotate Right	ror[bwl] i/r r/m	Sia n l'operando sorgente, esegue la rotazione a destra del destinatario n volte. In ciascuna rotazione, il bit meno significativo viene sia lasciato in CF sia ricopiato al posto del bit più significativo. Come registro sorgente si può utilizzare solo %cl. Il sorgente può essere omesso, in quel caso $n=1$.
rcl	Rotate with Carry Left	rcl[bwl] i/r r/m	Sia n l'operando sorgente, esegue la rotazione con carry a sinistra del destinatario n volte. In ciascuna rotazione, il bit più significativo viene lasciato in CF, mentre il valore di CF viene ricopiato al posto del bit meno significativo. Come registro sorgente si può utilizzare solo %cl. Il sorgente può essere omesso, in quel caso $n=1$.
rcr	Rotate with Carry Right	rcr[bwl] i/r r/m	Sia n l'operando sorgente, esegue la rotazione con carry a destra del destinatario n volte. In ciascuna rotazione, il bit meno significativo viene lasciato in CF, mentre il valore di CF viene ricopiato al posto del bit più significativo. Come registro sorgente si può utilizzare solo %cl. Il sorgente può essere omesso, in quel caso $n=1$.

11.5 Controllo di flusso

Istruzione	Nome esteso	Notazione	Comportamento
imn	jmp Unconditional Jump	jmp m/r	Salta incondizionatamente all'indirizzo specificato.
Jp		Jp, .	alta incondizionatamente dii mamizzo specificato.
call	call Call Procedure	call m/r	Chiamata a procedura all'indirizzo specificato. Salva l'indirizzo della prossima istru-
Call Procedure	Call III/I	zione nello stack, così che il flusso corrente possa essere ripreso con una ret.	
rot	Return from Proce-	ret	Ritorna ad un flusso di esecuzione precedente, rimuovendo dallo stack l'indirizzo pre-
ret	dure		cedentemente salvato da una call.

La tabella seguente elenca i salti condizionati. I salti condizionati usano i flag per determinare se la condizione di salto è vera. Per un uso sempre coerente, assicurarsi che l'istruzione di salto segua immediatamente una cmp, o altre istruzioni che non hanno modificano i flag dopo la cmp. Dati gli operandi della cmp ed una condizione c, per esempio c = "maggiore o uguale", la condizione è vera se destinatario c sorgente. Nella tabella che segue, quando ci si riferisce ad un confronto fra sorgente e destinatario si intendono gli operandi della cmp precedente.

Istruzione	Nome esteso	Notazione	Comportamento	
cmp	Compare Two Operands cmp[bwl] r/m/i		Confronta i due operandi e aggiorna i flag di conseguenza.	
je	Jump if Equal	je m	Salta se destinatario == sorgente.	
jne	Jump if Not Equal	jne m	Salta se destinatario != sorgente.	
ja	Jump if Above	ja m	Salta se, interpretandoli come naturali, destinatario > sorgente.	
jae	Jump if Above or Equal	jae m	Salta se, interpretandoli come naturali, destinatario >= sorgente.	
jb	Jump if Below	jb m	Salta se, interpretandoli come naturali, destinatario < sorgente.	
jbe	Jump if Below or Equal	jbe m	Salta se, interpretandoli come naturali, destinatario <= sorgente.	
jg	Jump if Greater	jg m	Salta se, interpretandoli come interi, destinatario > sorgente.	
jge	Jump if Greater or Equal	jge m	Salta se, interpretandoli come interi, destinatario >= sorgente.	
jl	Jump if Less	jl m	Salta se, interpretandoli come interi, destinatario < sorgente.	
jle	Jump if Less or Equal	jle m	Salta se, interpretandoli come interi, destinatario <= sorgente.	
jz	Jump if Zero	jz m	Salta se ZF è 1.	
jnz	Jump if Not Zero	jnz m	Salta se ZF è 0.	
jc	Jump if Carry	jc m	Salta se CF è 1.	
jnc	Jump if Not Carry	jnc m	Salta se CF è 0.	
jo	Jump if Overflow	jo m	Salta se OF è 1.	

jno	Jump if Not Overflow	jno m	Salta se 0F è 0.
js	Jump if Sign	js m	Salta se SF è 1.
jns	Jump if Not Sign	jns m	Salta se SF è 0.

11.6 Operazioni condizionali

Per alcune operazioni tipiche, sono disponibili istruzioni specifiche il cui comportamento dipende dai flag e, quindi, dal risultato di una precedente cmp. Anche qui, quando ci si riferisce ad un confronto fra sorgente e destinatario si intendono gli operandi della cmp precedente.

La famiglia di istruzioni loop supporta i cicli condizionati più tipici. Rimangono d'interesse didattico come istruzioni specializzate ma, curiosamente, nei processori moderni sono generalmente meno performanti degli equivalenti che usino dec, cmp e salti condizionati.

Istruzione	Nome esteso	Notazione	Comportamento	
loop	Unconditional	loop m	Decrementa %ecx e salta se il risultato è (ancora) diverso da 0.	
	Loop	loop III	·	
loope	Loop if Equal	loone m	Decrementa %ecx e salta se entrambe le condizioni sono vere: 1) %ecx è (ancora) di-	
юоре	Loop II Equal	loope m	verso da 0, 2) destinatario == sorgente.	
looppo		1	Decrementa %ecx e salta se entrambe le condizioni sono vere: 1) %ecx è (ancora) di-	
loopne Loop if Not Equal	поорпе п	verso da 0, 2) destinatario != sorgente.		
loonz	1 : : 7 1	Joon if Zoro	loopz m	Decrementa %ecx e salta se entrambe le condizioni sono vere: 1) %ecx è (ancora) di-
loopz Loop if Zero	Loop ii Zeio	loopz m	verso da 0, 2) ZF è 1.	
loopnz Loop if Not Zero		Decrementa %ecx e salta se entrambe le condizioni sono vere: 1) %ecx è (ancora) di-		
	Loop ii Not Zero	ii Not Zero loophz m	verso da 0, 2) ZF è 0.	

La famiglia di istruzioni set permette di salvare il valore di un confronto in un registro o locazione di memoria. Tale operando può essere solo da 1 byte.

Istruzione	Nome esteso	Notazione	Comportamento
sete	Set if Equal	sete r/m	Imposta l'operando a 1 se destinatario == sorgente, a 0 altrimenti.
setne	Set if Not Equal	setne r/m	Imposta l'operando a 1 se destinatario != sorgente, a 0 altrimenti.
seta	Set if Above	seta r/m	Imposta l'operando a 1 se, interpretandoli come naturali, destinatario > sorgente, a 0 altrimenti.
setae	Set if Above or Equal	setae r/m	Imposta l'operando a 1 se, interpretandoli come naturali, destinatario >= sorgente, a 0 altrimenti.
setb	Set if Below	setb r/m	Imposta l'operando a 1 se, interpretandoli come naturali, destinatario < sorgente, a 0 altrimenti.
setbe	Set if Below or Equal	setbe r/m	Imposta l'operando a 1 se, interpretandoli come naturali, destinatario <= sorgente, a 0 altrimenti.
setg	Set if Greater	setg r/m	Imposta l'operando a 1 se, interpretandoli come interi, destinatario > sorgente, a 0 altrimenti.
setge	Set if Greater or Equal	setge r/m	Imposta l'operando a 1 se, interpretandoli come interi, destinatario >= sorgente, a 0 altrimenti.
setl	Set if Less	setl r/m	Imposta l'operando a 1 se, interpretandoli come interi, destinatario < sorgente, a 0 altrimenti.
setle	Set if Less or Equal	setle r/m	Imposta l'operando a 1 se, interpretandoli come interi, destinatario <= sorgente, a 0 altrimenti.
setz	Set if Zero	setz r/m	Imposta l'operando a 1 se ZF è 1, a 0 altrimenti.
setnz	Set if Not Zero	setnz r/m	Imposta l'operando a 1 se ZF è 0, a 0 altrimenti.
setc	Set if Carry	setc r/m	Imposta l'operando a 1 se CF è 1, a 0 altrimenti.
setnc	Set if Not Carry	setnc r/m	Imposta l'operando a 1 se CF è 0, a 0 altrimenti.
seto	Set if Overflow	seto r/m	Imposta l'operando a 1 se 0F è 1, a 0 altrimenti.
setno	Set if Not Overflow	setno r/m	Imposta l'operando a 1 se 0F è 0, a 0 altrimenti.
sets	Set if Sign	sets r/m	Imposta l'operando a 1 se SF è 1, a 0 altrimenti.
setns	Set if Not Sign	setns r/m	Imposta l'operando a 1 se SF è 0, a 0 altrimenti.

La famiglia di istruzioni cmov permette di eseguire, solo se il confronto ha avuto successo, una mov da memoria a registro o da registro. Gli operandi possono essere solo a 2 o 4 byte, non 1.

Istruzione	Nome esteso	Notazione	Comportamento
cmove	Move if Equal	cmove[wl] r/m r	Esegue la mov se destinatario == sorgente, altrimenti non fa nulla.
cmovne	Move if Not Equal	cmovne[wl] r/m r	Esegue la mov se destinatario != sorgente, altrimenti non fa nulla.

cmova	Move if Above	cmova[wl] r/m r	Esegue la mov se, interpretandoli come naturali, destinatario > sorgente, altrimenti non fa nulla.
cmovae	Move if Above or Equal	cmovae[wl] r/m r	Esegue la mov se, interpretandoli come naturali, destinatario >= sorgente, altrimenti non fa nulla.
cmovb	Move if Below	cmovb[wl] r/m	Esegue la mov se, interpretandoli come naturali, destinatario < sorgente, altrimenti non fa nulla.
cmovbe	Move if Below or Equal	cmovbe[wl] r/m r	Esegue la mov se, interpretandoli come naturali, destinatario <= sorgente, altrimenti non fa nulla.
cmovg	Move if Greater	cmovg[wl] r/m r	Esegue la mov se, interpretandoli come interi, destinatario > sorgente, altrimenti non fa nulla.
cmovge	Move if Greater or Equal	cmovge[wl] r/m r	Esegue la mov se, interpretandoli come interi, destinatario >= sorgente, altrimenti non fa nulla.
cmovl	Move if Less	cmovl[wl] r/m r	Esegue la mov se, interpretandoli come interi, destinatario < sorgente, altrimenti non fa nulla.
cmovle	Move if Less or Equal	cmovle[wl] r/m r	Esegue la mov se, interpretandoli come interi, destinatario <= sorgente, altrimenti non fa nulla.
cmovz	Move if Zero	cmovz[wl] r/m r	Esegue la mov se ZF è 1, altrimenti non fa nulla.
cmovnz	Move if Not Zero	cmovnz[wl] r/m r	Esegue la mov se ZF è 0, altrimenti non fa nulla.
cmovc	Move if Carry	cmovc[wl] r/m r	Esegue la mov se CF è 1, altrimenti non fa nulla.
cmovnc	Move if Not Carry	cmovnc[wl] r/m r	Esegue la mov se CF è 0, altrimenti non fa nulla.
cmovo	Move if Overflow	cmovo[wl] r/m r	Esegue la mov se OF è 1, altrimenti non fa nulla.
cmovno	Move if Not Over- cmovno[wl] flow r/m r		Esegue la mov se OF è O, altrimenti non fa nulla.
cmovs	Move if Sign	cmovs[wl] r/m r	Esegue la mov se SF è 1, altrimenti non fa nulla.
cmovns	Move if Not Sign	cmovns[wl] r/m r	Esegue la mov se SF è 0, altrimenti non fa nulla.

11.7 Istruzioni stringa

Le istruzioni stringa sono ottimizzate per eseguire operazioni tipiche su vettori in memoria. Hanno esclusivamente operandi impliciti, che rende la specifica delle dimensioni *non* opzionale.

Istruzione	Nome esteso	Notazione	Comportamento
cld	Clear Direction	cld	Imposta DF a 0, implicando che le istruzioni stringa procederanno per indirizzi cre-
Ciu	Flag	Ciu	scenti.
std	Set Direction Flag	std	Imposta DF a 1, implicando che le istruzioni stringa procederanno per indirizzi decre-
	Set Direction Flag	Sta	scenti.
lods	Load String	lods[bwl]	Legge 1/2/4 byte all'indirizzo in %esi e lo scrive in %al / %ax / %eax. Se DF è 0,
1003	Load String	logs[pwi]	incrementa %esi di 1/2/4, se è 1 lo decrementa.
stos	Store String	stos[bwl]	Legge il valore in %al / %ax / %eax e lo scrive nei 1/2/4 byte all'indirizzo in %edi. Se
3103			DF è 0, incrementa %edi di 1/2/4, se è 1 lo decrementa.
movs	Move String to	movs[bwl]	Legge 1/2/4 byte all'indirizzo in %esi e lo scrive nei 1/2/4 byte all'indirizzo in %edi.
111043	String	IIIOV3[DWI]	Se DF è 0, incrementa %edi di 1/2/4, se è 1 lo decrementa.
cmps	Compare Strings	cmps[bwl]	Confronta gli 1/2/4 byte all'indirizzo in %esi (sorgente) con quelli all'indirizzo in %edi
СПРЗ	Compare Strings		(destinatario). Aggiorna i flag così come fa cmp.
scas	Scan String	scas[bwl]	Confronta %al / %ax / %eax (sorgente) con gli 1/2/4 byte all'indirizzo in %edi (de-
SCaS	Jean Junig	วตอโทพป	stinatario). Aggiorna i flag così come fa cmp.

Repeat Instruction

Le istruzioni stringa possono essere ripetute senza controllo di programma, usando il prefisso rep.

Istruzione			Comportamento
ren	Unconditional Repeat In-		Dato n il valore in %ecx, ripete l'operazione opcode n volte, decrementando
rep	struction		%ecx fino a O. Compatibile con lods, stos, movs.
			Dato n il valore in %ecx, decrementa %ecx e ripete l'operazione opcode
repe	Repeat Instruction if Equal	repe [opcode]	finché 1) %ecx è (ancora) diverso da 0, e 2) gli operandi di questa ripetizione
			erano uguali. Compatibile con cmps e scas.
	Repeat Instruction if Not		Dato n il valore in %ecx, decrementa %ecx e ripete l'operazione opcode
repne	Equal	de]	finche 1) %ecx e (ancora) diverso da 0, e 2) gli operandi di questa ripetizione
	Lyuai	ucj	erano disuguali. Compatibile con cmps e scas.

11.8 Altre istruzioni

Istruzione	Nome esteso	Notazione	Comportamento
nop	No Operation	nop	Non cambia lo stato del processore in alcun modo, eccetto per il registro %eip.

Le seguenti istruzioni sono di interesse didattico ma non per le esercitazioni, in quanto richiedono privilegi di esecuzione.

Istruzione	Nome esteso	Notazione	Comportamento
in	Input from Port	in r/i r	Legge da una porta di input ad un registro.
out	Output to Port	out r r/i	Scrive da un registro ad una porta di output.
ins	Input String from Port	ins[bwl]	Legge $1/2/4$ byte dalla porta di input indicata in %dx e li scrive nei $1/2/4$ byte all'indirizzo in %edi.
outs	Output String to Port	outs[bwl]	Legge 1/2/4 byte all'indirizzo indicato da %esi e li scrive alla porta di output indicata in %dx.
hlt	Halt	hlt	Blocca ogni operazione del processore.

12. Sottoprogrammi di utility

Nell'architettura del processore, menzioniamo registri, istruzioni e locazioni di memoria. Quando scriviamo programmi, sfruttiamo però il concetto di *terminale*, un'interfaccia dove l'utente legge caratteri e ne scrive usando la tastiera. Come questo possa avvenire è argomento di altri corsi, dove verranno presentate le *interruzioni*, il *kernel*, e in generale cosa fa un *sistema operativo*.

In questo corso ci limitiamo a sfruttare queste funzionalità tramite del codice ad hoc contenuto in utility.s. Queste funzionalità sono fornite come sottoprogrammi, che hanno i loro specifici comportamenti da tenere a mente.

Per utilizzare questi sottoprogrammi, utilizziamo la direttiva

.include "./files/utility.s"

12.1 Terminologia

Con leggere caratteri da tastiera si intende che il programma resta in attesa che l'utente prema un tasto sulla tastiera, inviando la codifica di quel tasto al programma.

Con mostrare a terminale si intende che il programma stampa un carattere a video.

Con fare eco di un carattere si intende che il programma, subito dopo aver letto un carattere da tastiera, lo mostra anche a schermo. Questo è il comportamento interattivo a cui siamo più abituati, ma non è automatico.

Con *ignorare caratteri* si intende che il programma, dopo aver letto un carattere, controlli che questo sia del tipo atteso: se lo è ne fa eco o comunque risponde in modo interattivo, se non lo è ritorna in lettura di un altro carattere, mostrandosi all'utente come se avesse, appunto, ignorato il carattere precedente.

12.2 Caratteri speciali

Avanzamento linea (line feed, LF): carattere \n, codifica 0x0A.

Ritorno carrello (carriage return, RF): carattere \r, codifica 0x0D.

Il significato di questi ha a che vedere con le macchine da scrivere, dove avanzare alla riga successiva e riportare il carrello a sinistra erano azioni ben distinte.

12.3 Sottoprogrammi

Nome	Comportamento
inchar	Legge da tastiera un carattere ASCII e ne scrive la codifica in %al. Non mostra
Inchai	a terminale il carattere letto.
outchar	Legge la codifica di un carattere ASCII dal registro %al e lo mostra a terminale.
	Legge dalla tastiera 2/4/8 cifre esadecimali (0-9 e A-F), facendone eco e igno-
inbyte/inword/inlong	rando altri caratteri. Salva quindi il byte/word/long corrispondente a tali cifre
	in %al / %ax / %eax.
outbyte / outword / outlong	Legge il contenuto di %al / %ax / %eax e lo mostra a terminale sottoforma di
outbyte / outword / outtoing	2/4/8 cifre esadecimali.
	Legge dalla tastiera fino a 3/5/10 cifre decimali (0-9), o finché non è inserito
<pre>indecimal_byte / indecimal_word /</pre>	un $\ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \$
indecimal_long	di un numero naturale, e salva quindi il byte/word/long corrispondente in %al
	/ %ax / %eax.
outdecimal_byte / outdecimal_word /	Legge il contenuto di %al / %ax / %eax, lo interpreta come numero naturale e
outdecimal_long	lo mostra a terminale sottoforma di cifre decimali.
outmess	Dato l'indirizzo v in %ebx e il numero n in %cx, mostra a terminale gli n caratteri
Ou cilie 33	ASCII memorizzati a partire da v .

outline	Dato l'indirizzo v in %ebx, mostra a terminale i caratteri ASCII memorizzati a partire da v finché non incontra un r o raggiunge il massimo di 80 caratteri.
	Dato l'indirizzo v in %ebx e il numero n in %cx, legge da tastiera caratteri ASCII e li scrive a partire da v finché non è inserito un \r o raggiunge il massimo di $n-2$ caratteri. Pone poi in fondo i caratteri \r\n. Supporta l'uso di backspace per correggere l'input.
newline	Porta l'output del terminale ad una nuova riga, mostrando i caratteri $\r\n$.

13. Debugger gdb

gdb è un debugger a linea di comando che ci permette di eseguire un programma passo passo, seguendo lo stato del processore e della memoria.

Il concetto fondamentale per un debugger è quello di *breakpoint*, ossia un punto del codice dove l'esecuzione dovrà fermarsi. I breakpoints ci permettono di eseguire rapidamente le parti del programma che non sono di interesse e fermarsi ad osservare solo le parti che ci interessano.

Quella che segue è comunque una presentazione sintetica e semplificata. Per altre opzioni e funzionalità del debugger, vedere la documentazione ufficiale o il comando help.

13.1 Controllo dell'esecuzione

Per istruzione corrente si intende *la prossima da eseguire*. Quando il debugger si ferma ad un'istruzione, si ferma *prima* di eseguirla.

Nome completo	Nome scorciato- ia	Formato	Comportamento	
frame	f	f	Mostra l'istruzione corrente.	
list	I	I	Mostra il sorgente attorno all'istruzione corrente.	
break	b	b label	Imposta un breakpoint alla prima istruzione dopo label.	
continue	С	С	Prosegue l'esecuzione del programma fino al prossimo breakpoint.	
step	S	S	Esegue l'istruzione corrente, fermandosi immediatamente dopo. Se l'istruzione corrente è una call, l'esecuzione si fermerà alla prima istruzione del sottoprogramma chiamato.	
next	n	n	Esegue l'istruzione corrente, fermandosi all'istruzione successiva del sottoprogramma corrente. Se l'istruzione corrente è una call, l'esecuzione si fermerà dopo il ret di del sottoprogramma chiamato. Nota: aggiungere una nop dopo ogni call prima di una nuova label.	
finish	fin	fin	Continua l'esecuzione fino all'uscita dal sottoprogramma corrente (ret). L'esecuzione si fermerà alla prima istruzione dopo la call.	
run	r	r	Avvia (o riavvia) l'esecuzione del programma. Chiede conferma.	
quit	q	q	Esce dal debugger. Chiede conferma.	

I seguenti comandi sono definiti ad-hoc nell'ambiente del corso, e non sono quindi tipici comandi di gdb.

Nome completo	Nome scorciatoia	Formato	Comportamento
rrun	rr	rr	Avvia (o riavvia) l'esecuzione del programma, senza chiedere conferma.
qquit	qq	qq	Esce dal debugger, senza chiedere conferma.

Problemi con next

Si possono talvolta incontrare problemi con il comportamento di next, che derivano da come questa è definita e implementata. Il comando next distingue i *frame* come le sequenze di istruzioni che vanno da una label alla successiva. Il suo comportamento è, in realtà, di continuare l'esecuzione finché non incontra di nuovo una nuova istruzione nello stesso *frame* di partenza.

Questa logica può essere facilmente rotta con del codice come il seguente, dove *non esiste* una istruzione di punto_1 che viene incontrata dopo la call. Quel che ne consegue è che il comando next si comporta come continue.

Per ovviare a questo problema, è una buona abitudine quella di aggiungere una nop dopo ciascuna call. Tale nop, appartenendo allo stesso *frame* punto_1, farà regolarmente sospendere l'esecuzione.

13.2 Ispezione dei registri

Nome completo	Nome scorcia- toia	Formato	Comportamento
info registers	ir	ir	Mostra lo stato di (quasi) tutti i registri. Non mostra separatamente i sotto-registri, come %ax.
info registers	ir	i r reg	Mostra lo stato del registro reg specificato. reg va specificato in minuscolo senza caratteri preposti, per esempio i r eax. Si possono specificare anche sotto-registri, come %ax, e più registri separati da spazio.

gdb supporta viste alternative con il comando layout che mettono più informazioni a schermo. In particolare, layout regs mostra l'equivalente di i r e l, evidenziando gli elementi che cambiano ad ogni step di esecuzione.

13.3 Ispezione della memoria

Nome pleto	com-	Nome toia	scorcia-	Formato	Comportamento
х		x		x/ NFU addr	Mostra lo stato della memoria a partire dall'indirizzo <i>addr</i> , per le <i>N</i> locazioni di dimensione <i>U</i> e interpretate con il formato <i>F</i> . Comando con memoria, i valori di <i>N</i> , <i>F</i> e <i>U</i> possono essere omessi (insieme allo /) se uguali a prima.

Il comando x sta per examine memory, ma differenza degli altri non ha una versione estesa.

Il parametro N si specifica come un numero intero, il valore di default (all'avvio di gdb) è 1.

Il parametro F può essere

- x per esadecimale
- d per decimale
- c per ASCII
- t per binario
- s per stringa delimitata da 0x00

Il valore di default (all'avvio di gdb) è x.

Il parametro *U* può essere

- b per byte
- h per word (2 byte)
- w per long (4 byte)

Il valore di default (all'avvio di gdb) è h.

L'argomento *addr* può essere espresso in diversi modi, sia usando label che registri o espressioni basate su aritmetica dei puntatori. Per esempio:

- letterale esadecimale: x 0x56559066
- label: x &label
- registro puntatore: x \$esi
- registro puntatore e registro indice: x (char*)\$esi + \$ecx

Notare che nell'ultimo caso, dato che ci si basa su aritmetica dei puntatori, il tipo all'interno del cast determina la *scala*, ossia la dimensione di ciascuna delle \$ecx locazioni del vettore da saltare. Si può usare (char*) per 1 byte, (short*) per 2 byte, (int*) per 4 byte.

Un alternativa a questo è lo scomporre, anche solo temporaneamente, le istruzioni con indirizzamento complesso. Per esempio, si può sostituire movb (%esi, %ecx), %al con lea (%esi, %ecx), %ebx seguita da movb (%ebx), %al, così che si possa eseguire semplicemente x \$ebx nel debugger.

13.4 Gestione dei breakpoints

Oltre a crearli, i breakpoint possono anche essere rimossi o (dis)abilitati. Questi comandi si basano sulla conoscenza dell' id di un breakpoint: questo viene stampato quando un breakpoint viene creato o raggiunto durante l'esecuzione,oppure si possono ristampare tutti usando info b.

Nome completo	Nome scorciatoia	Formato	Comportamento
info breakpoints	info b	info b [id]	Stampa informazioni sul breakpoint <i>id</i> , o tutti se l'argomento è omesso.
disable breakpoin- ts	dis	dis [id]	Disabilita il breakpoint id, o tutti se l'argomento è omesso.
enable breakpoints	en	en [<i>id</i>]	Abilita il breakpoint id, o tutti se l'argomento è omesso.
delete breakpoints	d	d [id]	Rimuove il breakpoint id, o tutti se l'argomento è omesso.

Conditional Breakpoints

In alcuni casi, la complessità del programma, l'uso intensivo di sottoprogrammi o lunghi loop possono rendere molto lungo trovare il punto giusto dell'esecuzione. A questo scopo, è possibile definire dei breakpoint condizionali, per far sì che l'esecuzione si interrompa a tale breakpoint solo se la condiziona è verificata.

Nome completo	Nome scorciatoia	Formato	Comportamento
condition	cond	cond id cond	Imposta la condizione <i>cond</i> per il breakpoint <i>id</i> .

La sintassi per una condizione è in "stile C", come il comando x. Alcuni esempi di questa sintassi:

- cond 2 \$al==5 per far sì che l'esecuzione si fermi al breakpoint 2 solo se il registro al contiene il valore 5;
- cond 2 (short *)\$edi==-5 per far sì che l'esecuzione si fermi al breakpoint 2 solo se il registro edi contiene l'indirizzo di una word di valore -5;
- cond 2 (int *)&count!=0 per far sì che l'esecuzione si fermi al breakpoint 2 solo se la locazione di 4 byte a partire da count contiene un valore diverso da 0.

Fare attenzione alle conversioni automatiche di rappresentazione: quando si usa la rappresentazione decimale, gdb interpreta automaticamente i valori come interi. Una condizione come cond 2 \$al==128, per quanto accettata dal debugger, sarà sempre falsa perché la codifica 0x80 è interpretata in decimale come l'intero -128, mai come il naturale 128. È quindi una buona idea usare la notazione esadecimale in casi del genere, cioè quando il bit più significativo è 1.

Una feature disponibile in molti IDE è quello di creare dipendenze tra breakpoint, cioè abilitare un breakpoint solo se è stato prima colpito un altro. Questo però è fin troppo ostico da fare in gdb.

Watchpoints

I watchpoint sono come dei breapoint ma per dati (registri e memoria), non per il codice. Si creano indicando l'espressione del dato da controllare. Si gestiscono con gli stessi comandi per i breakpoint.

Nome completo	Nome scorciatoia	Formato	Comportamento		
watchpoint	watch	watch expr	mposta un watchpoint per l'espressione expr.		
info watchpoints	info wat	info wat [id]	Stampa informazioni sul watchpoint <i>id</i> , o tutti se l'argomento è omesso.		
disable breakpoin-	dis	dis [id]	Disabilita il breakpoint o watchpoint <i>id</i> , o tutti se l'argomento è omesso.		
ts	uis	dis [id]	Disabilità il bicarpoliti o wateripoliti ia, o tutti se fargomento e onesso.		
enable breakpoin-	en	en [<i>id</i>]	Abilita il breakpoint o watchpoint <i>id</i> , o tutti se l'argomento è omesso.		
ts		CII [Id]	Abilità il breakpoint o wateripoint ia, o tatti se raigomento e omesso.		
delete breakpoin-	d	d [<i>id</i>]	Rimuove il breakpoint o watchpoint id, o tutti se l'argomento è omesso.		
ts	u	u [lu]	Mindove ii breakpoint o wateripoint id, o tutti se raigomento e omesso.		

Un watchpoint richiede la specifica di un registro o locazione nella stessa notazione "stile C" del comando x, e interrompe l'esecuzione quando tale valore cambia. Per esempio, watch \$eax crea un watchpoint che interrompe l'esecuzione ogni volta che eax cambia valore.

14. Tabella ASCII

Dalla tabella seguente sono esclusi caratteri non-stampabili che non sono di nostro interesse.

Codifica binaria	Codifica decimale	Codifica esadecimale	Carattere
0000 0000	00	0x00	\0
0000 1000	08	0x08	backspace
0000 1001	09	0x09	\t, Horizontal Tabulation
0000 1010	10	0x0A	\n, Line Feed
0000 1101	13	0x0D	\r, Carriage Return
0010 0000	32	0x20	space
0010 0001	33	0x21	!
0010 0010	34	0x22	II .
0010 0011	35	0x23	#
0010 0100	36	0x24	\$
0010 0101	37	0x25	%
0010 0110	38	0x26	δ
0010 0111	39	0x27	1
0010 1000	40	0x28	(
0010 1001	41	0x29)
0010 1010	42	0x2A	*
0010 1011	43	0x2B	+
0010 1100	44	0x2C	
0010 1101	45	0x2D	-
0010 1110	46	0x2E	
0010 1111	47	0x2F	/
0011 0000	48	0x30	0
0011 0001	49	0x31	1
0011 0010	50	0x32	2
0011 0011	51	0x33	3
0011 0100	52	0x34	4
0011 0101	53	0x35	5
0011 0110	54	0x36	6
0011 0111	55	0x37	7
0011 1000	56	0x38	8
0011 1001	57	0x39	9
0011 1010	58	0x3A	:
0011 1011	59	0x3B	;
0011 1100	60	0x3C	<
0011 1101	61	0x3D	=
0011 1110	62	0x3E	>
0011 1111	63	0x3F	?
0100 0000	64	0x40	۵
0100 0001	65	0x41	A
0100 0010	66	0x42	В
0100 0011	67	0x43	С
		I	
		I	
		I	
		I	
		I	I
		I	
		I	
		I	
		I	
		I	1 - 1
		I	
		I	
0100 0011 0100 0100 0100 0101 0100 0110 0100 0111 0100 1000 0100 1001 0100 1010 0100 1011 0100 1100 0100 1101 0100 1110 0100 1111 0100 1111	67 68 69 70 71 72 73 74 75 76 77 78 79	0x43 0x44 0x45 0x46 0x47 0x48 0x49 0x4A 0x4B 0x4C 0x4D 0x4E 0x4F 0x50	D E F G

0101 0001	81	0x51	Q
0101 0010	82	0x52	R
0101 0010	83	0x53	S
0101 0100	84	0x54	T
0101 0101	85	0x55	U
0101 0101	86	0x56	V
0101 0111	87	0x57	W
0101 0111	88	0x58	X
0101 1000	89	0x59	Y
0101 1001	90	0x5A	Z
0101 1010	91	0x5B	<u></u>
0101 1011	92	0x5C	L
0101 1100	93	0x5D	1
			\
0101 1110	94	0x5E	
0101 1111		0x5F	-
0110 0000	96	0x60	
0110 0001	97	0x61	a
0110 0010	98	0x62	b
0110 0011	99	0x63	С
0110 0100	100	0x64	d
0110 0101	101	0x65	e
0110 0110	102	0x66	f
0110 0111	103	0x67	g
0110 1000	104	0x68	h
0110 1001	105	0x69	i
0110 1010	106	0x6A	j
0110 1011	107	0x6B	k
0110 1100	108	0x6C	1
0110 1101	109	0x6D	m
0110 1110	110	0x6E	n
0110 1111	111	0x6F	0
0111 0000	112	0x70	p
0111 0001	113	0x71	q
0111 0010	114	0x72	r
0111 0011	115	0x73	S
0111 0100	116	0x74	t
0111 0101	117	0x75	u
0111 0110	118	0x76	V
0111 0111	119	0x77	W
0111 1000	120	0x78	X
0111 1001	121	0x79	у
0111 1010	122	0x7A	Z
0111 1011	123	0x7B	{
0111 1100	124	0x7C	
0111 1101	125	0x7D	}
0111 1110	126	0x7E	~
	1		

From https://en.wikipedia.org/wiki/ASCII

15. Ambiente d'esame e i suoi script

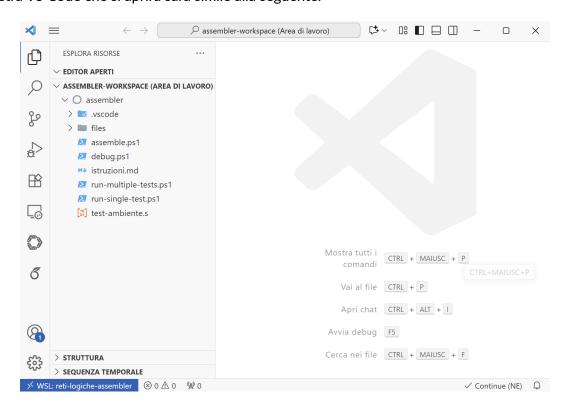
Qui di seguito sono documentati gli script dell'ambiente. I principali sono assemble.ps1 e debug.ps1, il cui uso è mostrato nelle esercitazioni. Gli script run-test.ps1 e run-tests.ps1 sono utili per automatizzare i test, il loro uso è del tutto opzionale.

15.1 Aprire l'ambiente

Sulle macchine all'esame (o sulla propria, se si seguono tutti i passi indicati nel pacchetto di installazione) troverete una cartella C:/reti_logiche con contenuto come da figura.



Facendo doppio click sul file assembler-workspace.code-workspace verrà lanciato VS Code, collegandosi alla macchina virtuale WSL e la cartella di lavoro C:/reti_logiche/assembler.
La finestra VS Code che si aprirà sarà simile alla seguente.



Nell'angolo in basso a sinistra, WSL: reti-logiche-assembler sta a indicare che l'editor è correttamente connesso alla macchina virtuale.

I file e cartelle mostrati nell'immagine sono quelli che ci si deve aspettare dall'ambiente vuoto.

In caso si trovino file in più all'esame, si possono cancellare.

Il file test-ambiente.s è un semplice programma per verificare che l'ambiente funzioni. Il contenuto è il seguente:

```
.include "./files/utility.s"
.data
messaggio: .ascii "Ok.\r"

.text
_main:
    nop
    lea messaggio, %ebx
    call outline
    ret
```

15.2 II terminale Powershell

Per aprire un terminale in VS Code possiamo usare Terminale -> Nuovo Terminale. Per eseguire gli script dell'ambiente c'è bisogno di aprire un terminale *Powershell*. La shell standard di Linux, bash, non è in grado di eseguire questi script.

Non così:

Ma così:



Per cambiare shell si può usare il bottone + sulla sinistra, o lanciare il comando pwsh senza argomenti.

Se si preferisce, in VS Code si può aprire un terminale anche come tab dell'editor, o spostandolo al lato anziché in basso.

Perché Powershell?

Perché Powershell (2006) è object-oriented, e permette di scrivere script leggibili e manutenibili, in modo semplice. Bash (1989) è invece text-oriented, con una lunga lista di trappole da saper evitare.

15.3 Eseguire gli script

Gli script forniti permettono di assemblare, debuggare e testare il proprio programma. È importante che vengano eseguiti senza cambiare cartella, cioè non usando il comando cd o simili. Ricordarsi anche dei ./, necessari per indicare al terminale che i file indicati vanno cercati nella cartella corrente.

Il tasto tab 🔄 della tastiera invoca l'autocompletamento, che aiuta ad assicurarsi di inserire percorsi corretti.

Si ricorda inoltre di salvare il file sorgente prima di provare ad eseguire script.

assemble.ps1

PS /mnt/c/reti_logiche/assembler> ./assemble.ps1 mio_programma.s

Questo script assembla un sorgente assembler in un file eseguibile. Lo script controlla prima che il file passato non sia un eseguibile, invece che un sorgente. Poi, il sorgente viene assemblato usando gcc ed includendo il sorgente ./files/main.c, che si occupa di alcune impostazioni del terminale.

debug.ps1

PS /mnt/c/reti_logiche/assembler> ./debug.ps1 mio_programma

Questo script lancia il debugger per un programma. Lo script controlla prima che il file passato non sia un sorgente, invece che un eseguibile. Poi, il debugger gdb viene lanciato con il programma dato, includendo le definizioni e comandi iniziali in ./files/gdb_startup. Questi si occupano di definire i comandi qquit e rrun (non chiedono conferma), creare un breakpoint in _main e avviare il programma fino a tale breakpoint (così da saltare il codice di setup di ./files/main.c).

run-single-test.ps1

PS /mnt/c/reti_logiche/assembler> ./run-single-test.ps1 mio_programma input.txt output.txt

Lancia un eseguibile usando il contenuto di un file come input, e opzionalmente ne stampa l'output su file. Lo script fa ridirezione di input/output, con alcuni controlli. Tutti i caratteri del file di input verranno visti dal programma come se digitati da tastiera, inclusi i caratteri di fine riga.

run-multiple-tests.ps1

PS /mnt/c/reti_logiche/assembler> ./run-multiple-tests.ps1 mio_programma cartella_test

Testa un eseguibile su una serie di coppie input-output, verificando che l'output sia quello atteso. Stampa riassuntivamente e per ciascun test se è stato passato o meno.

Lo script prende ciascun file di input, con nome nella forma in_*.txt, ed esegue l'eseguibile con tale input. Ne salva poi l'output corrispondente nel file out_*.txt. Confronta poi out_*.txt e out_ref_*.txt : il test è passato se i due file coincidono. Nel confronto, viene ignorata la differenza fra le sequenze di fine riga \r\n e \n.

Parte III Appendice

16. Problemi comuni

Questa sezione include problemi che è frequente incontrare.

Come regola generale, in sede d'esame rispondiamo a tutte le domande relative a problemi di questo tipo e aiutatiamo a proseguire - perché sono relative all'ambiente d'esame e non ai concetti *oggetto* d'esame. Per altre domande, si può sempre contattare per email o Teams.

16.1 Setup dell'ambiente

1. Ho trovato un ambiente assembler per Mac su Github, ma ho problemi ad usarlo

Non abbiamo fatto noi quell'ambiente, non sappiamo come funziona e non offriamo supporto su come usarlo.

2. Ho trovato un ambiente basato su DOS, usato precedentemente all'esame, ma ho problemi ad usarlo

Ha probabilmente incontrato uno dei tanti motivi per cui l'ambiente basato su DOS è stato abbandonato. Questi problemi sono al più *aggirabili*, non *risolvibili*.

3. Lanciando il file assemble.code-workspace, mi appare un messaggio del tipo Unknown distro: Ubuntu

Il file assemble.code-workspace cerca di lanciare via WSL la distro chiamata Ubuntu, senza alcuna specifica di versione. Nel caso la vostra installazione sia diversa, andrà modificato il file. Da un terminale Windows, lanciare wsl --list -v, dovreste ottenere una stampa del tipo

```
PS C:\Users\raffa> wsl --list -v
NAME STATE VERSION
* Ubuntu Stopped 2
Ubuntu-22.04 Stopped 2
```

La parte importante è la colonna NAME dell'immagine che vogliamo usare per l'ambiente assembler. Modificare il file assemble.code-workspace con un editor di testo (notepad o VS Code stesso, stando attenti ad aprirlo come file di testo e non come workspace) sostituendo tutte le occorrenze di wsl+ubuntu con wsl+NOME-DELLA-DISTRO. Per esempio, se volessi utilizzare l'immagine Ubuntu-22.04, sostituirei con wsl+Ubuntu-22.04.

4. Sto utilizzando una sistema Linux desktop, come uso l'ambiente senza virtualizzazione?

II file assemble.code-workspace fa tre cose

- Aprire VS Code nella macchina virtuale WSL
- Aprire la cartella C:/reti_logiche/assembler in tale ambiente
- Impostare pwsh come terminale default

È possibile fare manualmente gli step 2 e 3, o modificare assemble.code-workspace per non fare lo step 1. Per seguire questa seconda opzione, eliminare la riga con "remoteAuthority":, e modificare il percorso dopo "uri": perché sia semplicemente un percorso sul proprio disco, per esempio "uri": "/home/raff/_reti_logiche/assembler".

16.2 Uso dell'ambiente

5. Se premo Run su VS Code non viene lanciato il programma

Non è così che si usa l'ambiente di questo corso. Si deve usare un terminale, assemblare con ./assemble.ps1 programma.s e lanciare con ./programma.

6. Provando a lanciare ./assemble.ps1 programma.s ricevo un errore del tipo ./assemble.ps1: line 1: syntax error near unexpected token

State usando la shell da terminale sbagliata, bash invece che pwsh. Aprire un terminale Powershell da VS Code o utilizzare il comando pwsh.

7. Provando ad assemblare ricevo un warning del tipo warning: creating DT_TEXTREL in a PIE

Sostituire il file assemble.ps1 con quello contenuto nel pacchetto più recente tra i file del corso. Oppure modificare manualmente il file, alla riga 29, da

```
gcc -m32 -o ...
a
gcc -m32 -no-pie -o ...
```

Riprovare quindi a riassemblare. Se il warning non sparisce, scrivermi. Allegando il sorgente.

8. Provando ad assemblare ricevo un warning del tipo missing .note.GNU-stack section implies executable stack

Sostituire il file assemble.ps1 con quello contenuto nel pacchetto più recente tra i file del corso. Oppure modificare manualmente il file, alla riga 29, da

```
gcc -m32 -no-pie -o ...
a
gcc -m32 -no-pie -z execstack -o ...
```

Riprovare quindi a riassemblare. Se il warning non sparisce, scrivermi. Allegando il sorgente.

9. Ho modificato il codice per correggere un errore, ma quando assemblo e eseguo il codice, continuo a vedere lo stesso errore.

Controllare di aver salvato il file. In alto, nella barra delle tab, VS Code mostra un pallino pieno, al posto della X per chiedere la tab, per i file modificati e non salvati.

10. Dove trovo i file che scrivo nell'ambiente assembler?

La cartella assembler mostrata in VS Code corrisponde alla cartella C:/reti_logiche/assembler su Windows. Troveremo qui sia i file sorgenti (estensione .s) che i binari assemblati.

Windows può nascondere le estensioni dei file

Nella configurazione default, Windows nasconde le estensioni dei file "noti". Suggerisco di cambiare questa configurazione per mostrare sempre l'estensione, come indicato qui.