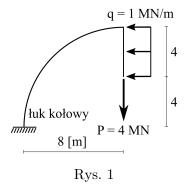
1 Siły wewnętrzne w łukach 2D

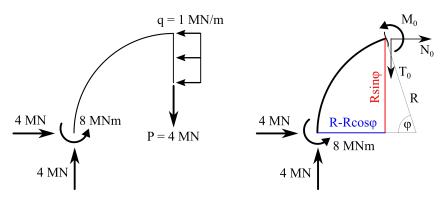
1.1 Treść

Wyznacz wykresy wszystkich sił wewnętrznych w łuku (rys. 1) oraz oznacz wartości maksymalne.



1.2 Rozwiązanie

W pierwszej kolejności wyznaczamy reakcje podporowe z równań statyki. Następnie zaznaczamy przekrój przez łuk i uzależniamy położenie przekroju od kąta ϕ (rys. 2).



Rys. 2

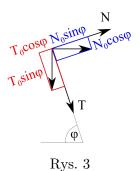
Rzutujemy sumę sił i momentów na roboczy układ współrzędnych x_0,y_0 o stałej orientacji osi:

$$N_0 = -4$$

$$T_0 = 4$$

$$M_0 = 4x - 4y - 8 = 4R(1 - \cos\phi) - 4R\sin\phi - 8 = 4R(1 - \cos\phi - \sin\phi) - 8$$

Transformujemy siły z układu x_0, y_0 na rzeczywiste kierunki sił normalnych i tnących (rys. 3):



$$N = N_0 \sin \phi - T_0 \cos \phi$$
$$T = T_0 \sin \phi + N_0 \cos \phi$$

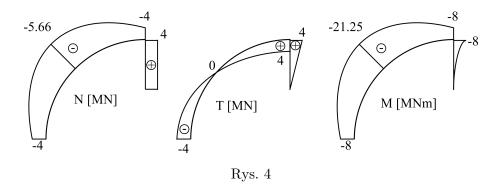
Po podstawieniu wartości N_0, T_0, R :

$$N = -4(\sin \phi + \cos \phi)$$
$$T = 4(\sin \phi - \cos \phi)$$
$$M = 24 - 32(\sin \phi + \cos \phi)$$

Są to rzeczywiste wartości sił wewnętrznych, zależne tylko od kąta ϕ , czyli od położenia przekroju. Łatwo wykazać poprzez przyrównanie funkcji lub ich pochodnych do zera, że dla kąta $\phi=\pi/4$ wartość siły tnącej jest równa 0, a wartości sił normalnych i momentów zginających osiągają wartości ekstremalne. Po podstawieniu otrzymujemy wyniki jak w tabeli 1 i na wykresach (rys. 4).

siła / kąt	0	$\pi/4$	$\pi/2$
N	-4	$-4\sqrt{2} = -5.66$	-4
T	-4	0	4
M	-8	$24 - 32\sqrt{2} = -21.25$	-8

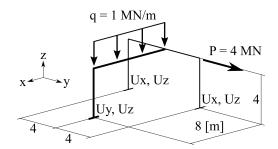
Tab. 1



2 Siły wewnętrzne w ramach 3D

2.1 Treść

Wyznacz wykresy sił wewnętrznych w dwóch pogrubionych prętach i oznacz wartości maksymalne.



(Ui - zablokowane przemieszczenia)

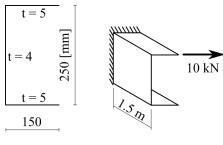
Rys. 5

2.2 Rozwiązanie

3 Naprężenia w przekrojach cienkościennych

3.1 Treść

Oblicz i narysuj wykresy naprężeń normalnych i stycznych powstałych wskutek działającego obciążenia. Pamiętaj o środku skręcania! Oblicz naprężenia zredukowane w narożnikach ceownika (rys. 6). Załóż swobodę deplanacji na końcach pręta (brak efektów skręcania skrępowanego). Czy granica plastyczności 450 MPa jest wystarczająca?



Rys. 6

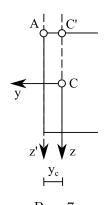
3.2 Rozwiązanie

Moment statyczny przekroju względem roboczej osi z' i położenie środka ciężkości na osi y (rys. 7) wynosi

$$S_{z'} = 2 \cdot 150 \cdot 0.5 \cdot 75 = 112500 \,\text{mm}^3$$

$$A = 2 \cdot 150 \cdot 5 + 250 \cdot 4 = 2500 \,\text{mm}^2$$

$$y_c = \frac{112500}{2500} = 45 \,\text{mm}$$



Moment bezwładności względem osi zi naprężenia normalne od zginania względem tej osi wynoszą

$$I_z = 25 \cdot 0.4 \cdot 4.5^2 + 2\left[\frac{15^3 \cdot 0.5}{12} + 15 \cdot 0.5 \cdot 3^2\right] = 619 \,\mathrm{cm}^4$$

$$\sigma(y) = \frac{M_z}{I_z} y = \frac{1500 \,\mathrm{kNcm}}{619 \,\mathrm{cm}^4} y = 2.42 \,\mathrm{y} \,\left[\mathrm{kN/cm}^3\right]$$

$$\sigma(y = 4.5) = 2.42 \cdot (4.5) = 10.9 \,\mathrm{kN/cm}^2 = 109 \,\mathrm{MPa}$$

$$\sigma(y = -10.5) = 2.42 \cdot (-10.5) = -25.5 \,\mathrm{kN/cm}^2 = -255 \,\mathrm{MPa}$$

Ogólny wzór na naprężenia styczne w przekroju symetrycznym otwartym uwzględnia siły poprzeczne rozłożone na kierunkach y i z przy założeniu, że są to kierunki główne. W naszym przypadku występuję jedynie siła T_y . Wobec tego

$$\tau_T = \frac{T_y S_z}{I_z t} + \frac{T_z S_y}{I_y t}$$

$$S_z^C = 10.5 \cdot 0.5 \cdot \frac{10.5}{2} = 27.56 \text{ cm}^3$$

$$\tau_C = \frac{10 \cdot 27.56}{619 \cdot 0.5} = 0.89 \text{ kN/cm}^2 = 8.9 \text{ MPa}$$

$$S_z^A = 15 \cdot 0.5 \cdot 3 = 22.5 \text{ cm}^3$$

$$\tau_A = \frac{10 \cdot 22.5}{619 \cdot 0.4} = 0.91 \text{ kN/cm}^2 = 9.1 \text{ MPa}$$

Środek skręcania przekroju monosymetrycznego znajduje się na osi symetrii. Naprężenia styczne od ścinania są symetryczne względem tej osi, więc nie powodują skręcania. Moment skręcający łatwo obliczyć, mnożąc wartość siły poprzecznej przez odsunięcie tej siły od osi symetrii. Naprężenia styczne od skręcania wynoszą odpowiednio

$$I_s = \frac{1}{3} \sum ht^3 = \frac{1}{3} (2 \cdot 15 \cdot 0.5^3 + 25 \cdot 0.4^3) = 1.783 \,\mathrm{cm}^4$$

$$M_s = \frac{h}{2} P = 12.5 \,\mathrm{cm} \cdot 10 \,\mathrm{kN} = 125 \,\mathrm{kNcm}$$

$$\tau_s(t) = \frac{M_s}{I_s} t = \frac{125}{1.783} t = 70.1 \,\mathrm{t} [\,\mathrm{kN/cm}^3]$$

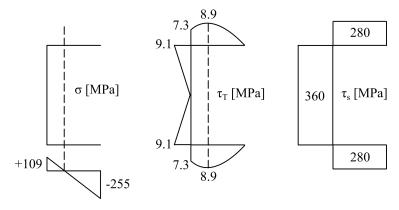
$$\tau_s(t = 0.5) = 70.1 \cdot 0.5 = 35 \,\mathrm{kN/cm}^2 = 350 \,\mathrm{MPa}$$

$$\tau_s(t = 0.4) = 70.1 \cdot 0.4 = 28 \,\mathrm{kN/cm}^2 = 280 \,\mathrm{MPa}$$

Wykresy wszystkich naprężeń przedstawiono na rys. 8. Naprężenia zredukowane w narożnikach (punkt A) wynoszą

$$\sigma_{Red} = \sqrt{\sigma^2 + 3\tau^2} = \sqrt{109^2 + 3(280 + 9.1)^2} = 512 \,\mathrm{MPa} > R_E = 450 \,\mathrm{MPa}$$

Granica plastyczności stali nie jest wystarczajaca.

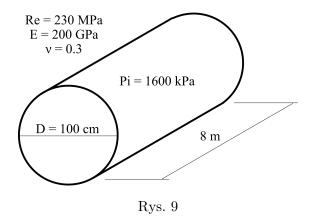


Rys. 8

4 Naprężenia w zbiornikach

4.1 Treść

Zbiornik cylindryczny (rys. 9) wypełniony jest płynem pod ciśnieniem P_i . Oblicz z warunku HMH, jaka musi być grubość blachy, aby nie została przekroczona nośność zbiornika w stanie błonowym. Uwzględnij ciśnienie atmosferyczne. Przyjmij wymaganą grubość (zaokrąglij do milimetrów) i oblicz zmianę średnicy zbiornika wskutek działającego ciśnienia. Jaki powinien być zakres połączenia dylatacyjnego na krawędzi walca, aby zbiornik mógł pracować w stanie błonowym (bez zgięcia)?



4.2 Rozwiązanie

Naprężenia osiowe σ_x i obwodowe $sigma_\phi$ dane są wzorami

$$\sigma_x = \frac{pR}{2t}$$

$$\sigma_{\phi} = \frac{pR}{t}$$

Warunek HMH jest postaci

$$R_E > \sigma_{Red} = \sqrt{\sigma_x^2 + \sigma_\phi^2 - \sigma_x \sigma_\phi}$$

Po podstawieniu powyższych otrzymujemy

$$\sigma_{Red} = \sqrt{\left(\frac{pR}{2t}\right)^2 + \left(\frac{pR}{t}\right)^2 - \frac{pR \cdot pR}{2t \cdot t}} = pR\sqrt{\frac{1}{4t^2} + \frac{1}{t^2} - \frac{1}{2t^2}} = \frac{\sqrt{3}}{2}\frac{pR}{t}$$

Ciśnienie atmosferyczne $1000~\rm hPa=100~\rm kPa$, a więc różnica ciśnień wynosi $1500~\rm kPa$. Po przyrównaniu do granicy plastyczności i zaokrągleniu do pełnych milimetrów dostajemy

$$t > \frac{\sqrt{3}}{2} \frac{pR}{R_E} = \frac{\sqrt{3}}{2} \frac{1.5\,\mathrm{MPa} \cdot 500\,\mathrm{mm}}{230\,\mathrm{MPa}} = 2.82\,\mathrm{mm}$$

$$t = 3 \,\mathrm{mm}$$

Zmianę średnicy walca wyznaczymy korzystając z faktu, że skoro zbiornik zachowuje okrągły kształt, odkształcenie obwodowe musi równać się odkształceniu promieniowemu. Tym samym

$$\varepsilon_R = \varepsilon_\phi = \frac{1}{E} \left[\sigma_\phi - \nu \sigma_x \right] = \frac{1}{E} \left[\frac{pR}{t} - \nu \frac{pR}{2t} \right] = \frac{pR}{2tE} [2 - \nu]$$

Wydłużenie promienia wynosi więc

$$\Delta R = \varepsilon_R R = \frac{pR^2}{2tE} [2 - \nu] = \frac{1.5 \,\text{MPa} (500 \,\text{mm})^2}{2 \cdot 3 \,\text{mm} \cdot 200 \,000 \,\text{MPa}} [1 - 0.3] = 0.5 \,\text{mm}$$