

Arboles

Definición puede ser recursiva o no recursiva.

- **No recursiva:** Un árbol está compuesto por un conjunto de nodos y un conjunto de aristas dirigidas que conectan parejas de nodos.

Un árbol con raíz tiene las siguientes propiedades:

1. Uno de los nodos se distingue de los demás por estar designado como raíz.
2. Todo nodo c , excepto la raíz, está conectado mediante una arista a exactamente un único otro nodo p . El nodo p es el padre de c y c es uno de los hijos de p .
3. Existe un camino único que recorre el árbol desde la raíz hasta cada nodo. El número de aristas que hay que recorrer se denomina longitud de camino.

Conceptos Clave

1. Nodos y Relaciones:

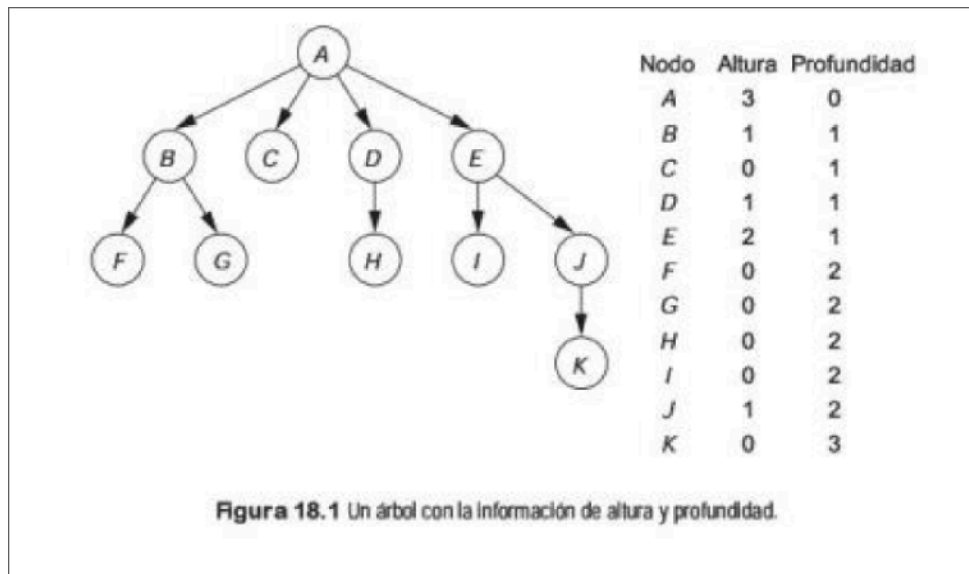
- **Raíz:** Nodo superior (sin padre).
- **Hojas:** Nodos sin hijos.
- **Hermanos:** Nodos con el mismo padre (ej: B, C, D, E en la Figura 18.1).
- **Camino:** Secuencia de aristas entre dos nodos (ej: camino $A \rightarrow B \rightarrow F$ tiene longitud 2).

2. Métricas:

- **Profundidad de un nodo:** Longitud del camino desde la raíz hasta él.
 - *Ejemplo:* Profundidad de $A = 0$, de $B = 1$, de $K = 3$.
- **Altura de un nodo:** Longitud del camino más largo desde él hasta una hoja.
 - *Ejemplo:* Altura de $E = 2$ (camino $E \rightarrow H \rightarrow K$).
- **Tamaño de un nodo:** Número de descendientes + 1 (incluyéndolo).
 - *Ejemplo:* Tamaño de $B = 3$ (B, F, G), de $A = 11$ (todo el árbol).

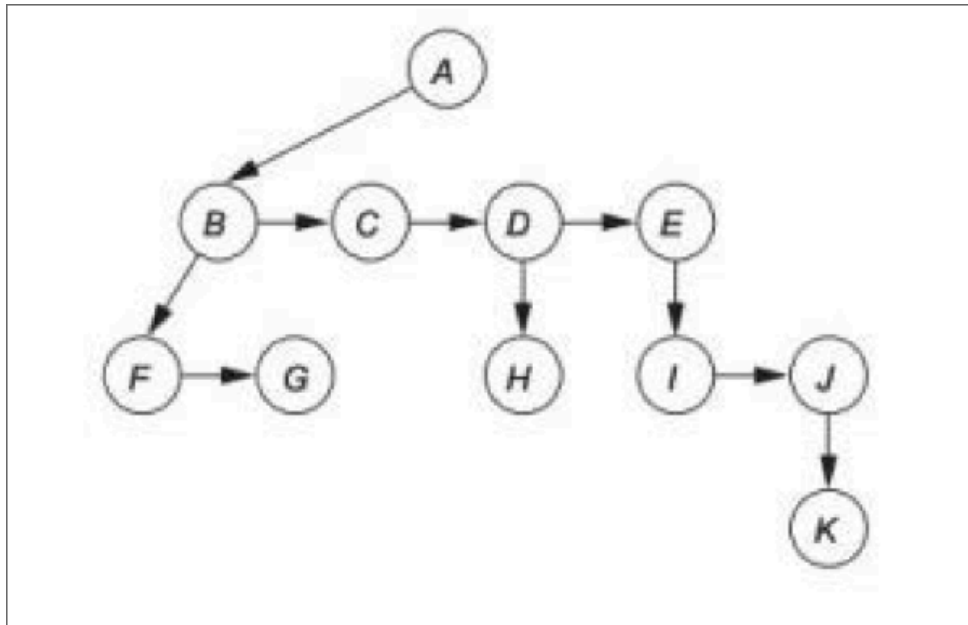
3. Propiedades:

- Un árbol con **N nodos** tiene **N-1 aristas** (cada nodo, excepto la raíz, tiene exactamente un padre).
- **Definición recursiva:** Un árbol es:
 - Vacío, o
 - Una raíz + subárboles (cada uno es un árbol general).



Implementación de Árboles Generales

- **Método "Primer Hijo/Siguiente Hermano":**
 - Cada nodo almacena:
 1. Un enlace a su **primer hijo** (más a la izquierda).
 2. Un enlace a su **siguiente hermano** (derecha).
 - **Ventaja:**
 - Ahorra espacio (solo 2 punteros por nodo, sin importar el número de hijos).
 - Permite representar árboles con nodos de grado variable.
- **Ejemplo visual:**



- B es primer hijo de A.
- C y D son hermanos de B.
- E es primer hijo de B; F es su hermano.

Árboles en Sistemas de Archivos

- **Estructura jerárquica:**
 - **Raíz:** Directorio principal (ej: `mark/` en Unix).
 - **Hijos:** Subdirectorios o archivos (ej: `books/` , `courses/` , `.login`).
 - **Rutas:** Nombres como `mark/books/dsaa/ch1` representan caminos en el árbol.
- **Recorridos:**
 - **Preorden:** Procesar el directorio actual antes que sus hijos (útil para listar rutas).
 - **Postorden:** Procesar hijos antes que el directorio actual (útil para cálculos como el tamaño total de bloques).
 - *Ejemplo:* Calcular el tamaño de `mark/` suma bloques de hijos ($41 + 8 + 2$) + raíz (1) = 52 .
- **Aplicación en Java:**

```
// Ejemplo: Recorrido postorden para calcular tamaño
int size(File file) {
    if (!file.isDirectory()) return file.getBlockSize();
    int total = 0;
    for (File child : file.listFiles()) {
        total += size(child); // Recursión en hijos
    }
    return total + file.getBlockSize(); // Suma raíz
}
```

Arboles Binarios

Un árbol binario es un árbol en el que ningún nodo puede tener más de dos hijos.

- **Hijo izquierdo** (`left`).
- **Hijo derecho** (`right`).

Definición y Estructura

- **Nodos:**
 - **Raíz:** Nodo superior sin padre.
 - **Hojas:** Nodos sin hijos.
 - **Recursividad:** Un árbol binario es:
 - Vacío, o
 - Una **raíz** + un **subárbol izquierdo** + un **subárbol derecho**.
- **Implementación:**

```
class BinaryNode<AnyType> {
    AnyType element;      // Datos del nodo
    BinaryNode<AnyType> left; // Hijo izquierdo
    BinaryNode<AnyType> right; // Hijo derecho
}
```

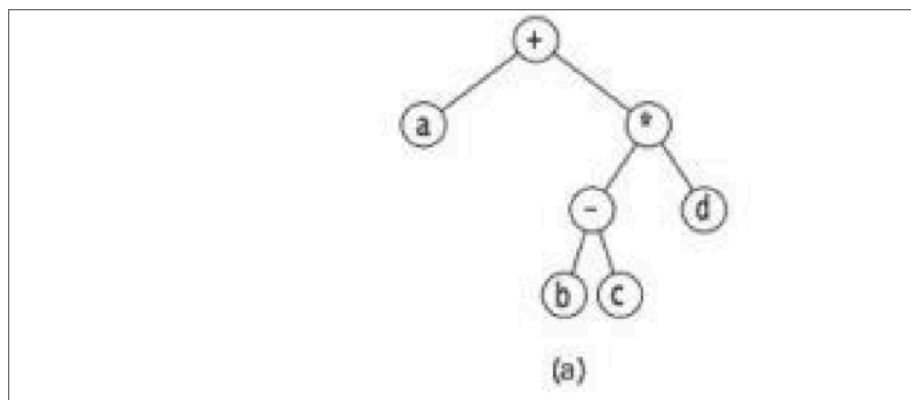
Operaciones Básicas

- **Insertión y Eliminación:** Dependen del tipo de árbol (ej: árbol de búsqueda binaria).
- **Recorridos:**
 - **Preorden:** Raíz → Izquierdo → Derecho (útil para copiar árboles).
 - **Inorden:** Izquierdo → Raíz → Derecho (devuelve elementos ordenados en BST).
 - **Postorden:** Izquierdo → Derecho → Raíz (útil para liberar memoria).
 - **Por niveles (BFS):** Nivel por nivel (usando colas).
- **Métodos auxiliares:**
 - `size()` : Número de nodos (recursivo).
 - `height()` : Longitud del camino más largo a una hoja.

Aplicaciones Clave

1. Árboles de Expresión:

- **Hojas:** Operandos (ej: variables o constantes).
- **Nodos internos:** Operadores (ej: `+`, `-`).
- **Uso:** Evaluación de expresiones aritméticas.



Ejemplo: Representa `(d * (b - c)) + a`.

2. Árboles de Huffman:

- **Hojas:** Símbolos de un alfabeto.
- **Códigos:** `0` para enlace izquierdo, `1` para derecho (ej: `b = 100`).

- **Uso:** Compresión de datos sin pérdida.

3. Árboles de Búsqueda Binaria (BST):

- **Propiedad:** `left < root < right`.
- **Uso:** Búsqueda eficiente (`O(log n)` en casos balanceados).

4. Colas de Prioridad:

- Implementadas con **montículos binarios** (heap).

Operación `merge` :

- **Objetivo:** Unir dos árboles bajo una nueva raíz.
- **Complicaciones:**
 - Evitar que nodos estén en múltiples árboles (aliasing).
 - Manejar casos como `t1.merge(x, t1, t2)` (autorreferencias).
- **Solución:**

```
void merge(AnyType rootItem, BinaryTree<AnyType> t1, BinaryTree<AnyType> t2) {  
    if (t1.root == this.root || t2.root == this.root) {  
        // Manejar aliasing para evitar ciclos  
    }  
    root = new BinaryNode<>(rootItem, t1.root, t2.root);  
    t1.root = t2.root = null; // Evitar compartir nodos  
}
```

Implementación en Java

- **Clase `BinaryTree` :**
 - Contiene una referencia a la `raíz` (`root`).
 - Métodos: `isEmpty()` , `makeEmpty()` , recorridos (`printPreOrder` , etc.).
 - **Clase `BinaryNode` :**
 - Almacena `element` , `left` , `right` .
 - Métodos estáticos: `size()` , `height()` .
-

Los árboles binarios son **versátiles** y **eficientes** para:

- Representar expresiones y jerarquías.
- Optimizar búsquedas y compresiones.
- Implementar estructuras avanzadas (BST, heaps).

Dificultades:

- Balanceo (evitar degradación a $O(n)$).
- Manejo de memoria en operaciones como `merge`.

Recursión en árboles binarios

Los árboles binarios son estructuras **recursivas por naturaleza**.

1. `size()` : Calcular el Tamaño del Árbol

- **Objetivo:** Contar el número total de nodos en el subárbol con raíz en `t`.
- **Lógica recursiva:**
 - **Caso base:** Si el árbol es vacío (`t == null`), retorna `0`.
- **Código:**

```
public static <AnyType> int size(BinaryNode<AnyType> t) {  
    if (t == null) return 0;  
    return 1 + size(t.left) + size(t.right);  
}
```

2. `height()` : Calcular la Altura del Árbol

- **Objetivo:** Determinar la longitud del camino más largo desde la raíz hasta una hoja.
- **Lógica recursiva:**
 - **Caso base:** Árbol vacío (`t == null`) retorna `1` (para que una hoja tenga altura `0`).
- **Código:**

```
public static <AnyType> int height(BinaryNode<AnyType> t) {  
    if (t == null) return -1;
```

```
return 1 + Math.max(height(t.left), height(t.right));  
}
```

3. `duplicate()` : Copiar un Árbol

- **Objetivo:** Crear una copia exacta del subárbol con raíz en el nodo actual.
- **Lógica recursiva:**
 1. Crear un nuevo nodo con el mismo `element`.
 2. Copiar recursivamente los subárboles izquierdo y derecho (si existen).
- **Código:**

```
public BinaryNode<AnyType> duplicate() {  
    BinaryNode<AnyType> root = new BinaryNode<>(element, null, null);  
    if (left != null) root.left = left.duplicate(); // Copia izquierda  
    if (right != null) root.right = right.duplicate(); // Copia derecha  
    return root;  
}
```

Claves

- **Caso base:** Siempre manejar el árbol vacío (`null`).
- **División del problema:**
 - Tratar el nodo actual.
 - Delegar el resto a los subárboles izquierdo/derecho.
- **Eficiencia:**
 - **Tiempo:** $O(n)$ (cada nodo se visita una vez).
 - **Espacio:** $O(h)$ (altura del árbol para la pila de llamadas recursivas).

¿Por qué usar recursión?

- **Simplicidad:** El código refleja la definición recursiva del árbol.
- **Legibilidad:** Más claro que versiones iterativas con pilas/colas.

Dificultades:

- **Desbordamiento de pila:** En árboles muy desbalanceados (usar iterativos si es crítico).

Recorrido del árbol: clases iteradoras

Recorridos en:

- **Preorden:** Primero se procesa el nodo y luego recursivamente sus hijos. `duplicate()` es un ejemplo porque primero crea la raíz y luego se copia recursivamente en un subárbol izquierdo, para terminar copiando el subárbol derecho.
- **Postorden:** Los nodos se procesan después de haber procesado recursivamente a sus hijos. La información de un nodo se obtiene luego de obtener la de sus hijos. → Ej: `size()` y `height()`
- **En orden:** El nodo actual se procesa entre ambas llamadas recursivas. Se procesa recursivamente el hijo izquierdo, luego el actual y luego el hijo derecho. Se usa, por ejemplo en árboles de expresión.

→ Todas estas rutinas de recorrido son **$O(n)$** .

(snippets de código con rutinas)

```
public void printPreOrder(){
    System.out.println(element); // NODO
    if (left != null)
        left.printPreOrder(); // IZQUIERDA
    if (right != null)
        right.printPreOrder(); // DERECHA
}
```

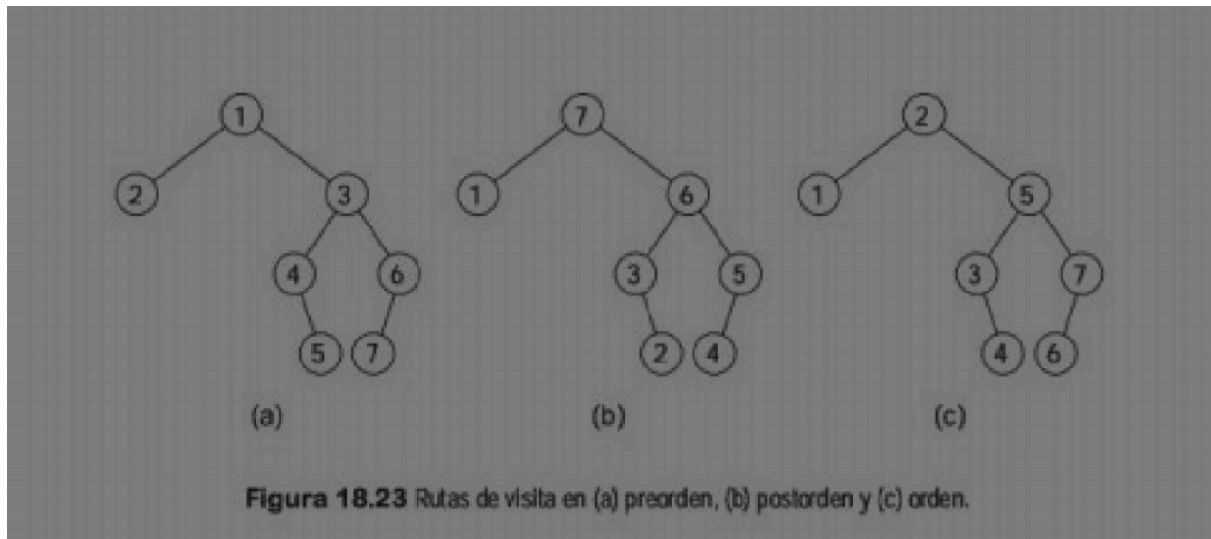
```
public void printPostOrder(){
    if (left != null)
        left.printPreOrder(); // IZQUIERDA
    if (right != null)
        right.printPreOrder(); // DERECHA
    System.out.println(element); // NODO
}
```

```
public void printInOrder(){
    if (left != null)
```

```

    left.printPreOrder(); // IZQUIERDA
    System.out.println(element); // NODO
    if (right != null)
        right.printPreOrder(); // DERECHA
    }

```



Agregar:

- *Clase abstracta iteradora en Java

Recorrido en postorden (izquierda → derecha → raíz).

Mantiene una pila que almacena los nodos que han sido visitados, pero cuyas llamadas recursivas no han sido todavía completadas

Cada nodo se **apila 3 veces**, marcando su estado de procesamiento:

1. **Primera vez:** Antes de procesar el subárbol izquierdo.
2. **Segunda vez:** Antes de procesar el subárbol derecho.
3. **Tercera vez:** Listo para ser "visitado" (impreso, evaluado, etc.).

IMPLEMENTACION CON PILA

- **Clase `StNode`** : Almacena un nodo y un contador (`timesPopped`).

```
protected static class StNode<AnyType> {
    BinaryNode<AnyType> node;
    int timesPopped; // 0, 1, 2 (para 1ª, 2ª, 3ª extracción)
}
```

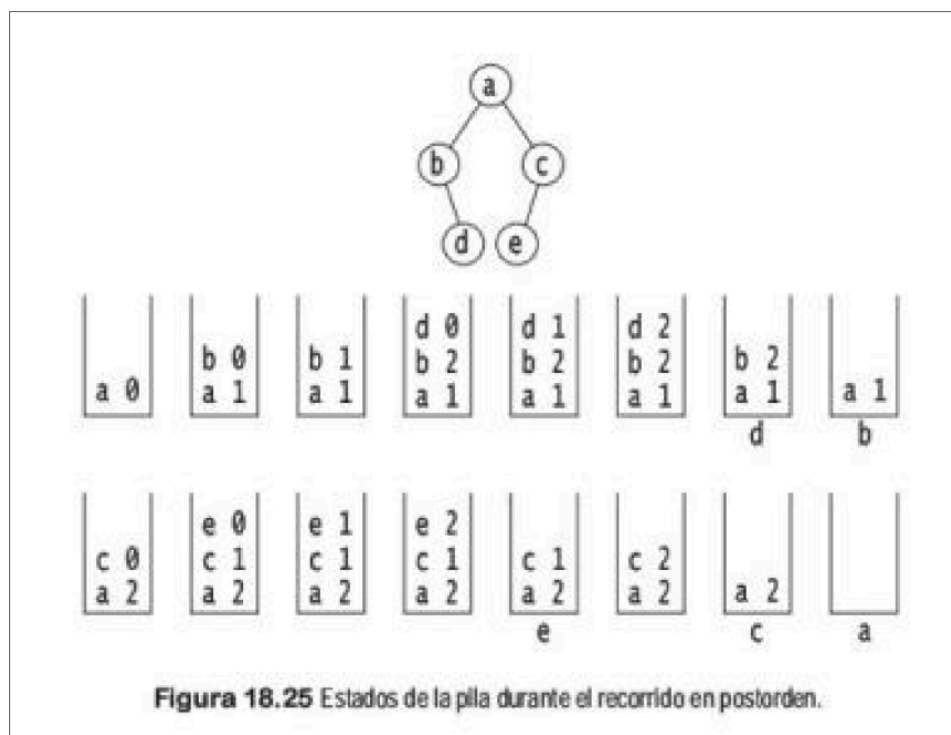
- **Algoritmo (`advance`)**

1. **Inicialización**: Apilar la raíz con `timesPopped = 0` .

2. **Bucle principal**:

- Si `timesPopped == 2` : El nodo se visita (tercera extracción).
- Si `timesPopped == 0` : Apilar el hijo izquierdo (si existe).
- Si `timesPopped == 1` : Apilar el hijo derecho (si existe).

3. **Fin**: Cuando la pila esté vacía.



Recorrido en Preorden (Raíz → Izquierda → Derecha)

- **Orden**: Visita la raíz **antes** que los hijos.
- **Uso típico**: Copiar la estructura del árbol, expresiones prefijas (`+ A B`).

- **Implementación iterativa** (con pila):
 1. Apilar la raíz.
 2. Mientras la pila no esté vacía:
 - Extraer un nodo y visitarlo.
 - Apilar su hijo **derecho** (si existe).
 - Apilar su hijo **izquierdo** (si existe).
- **Ejemplo:Salida:** `1 → 2 → 3`.

```

  1
 / \
2   3

```

Recorrido en Inorden (Izquierda → Raíz → Derecha)

- **Orden:** Visita la raíz **entre** los hijos.
- **Uso típico:** Obtener elementos de un BST **ordenados**.
- **Implementación iterativa** (con pila y contador `timesPopped`):
 1. Apilar nodos con `timesPopped = 0`.
 2. Cuando un nodo se extrae por **segunda vez**, se visita.
 3. Antes de visitarlo, se apila su hijo derecho (si existe).
- **Ejemplo:Salida:** `1 → 2 → 3`.

```

  2
 / \
1   3

```

Recorrido por Niveles (BFS)

- **Orden:** Visita nodos nivel por nivel (de arriba a abajo, izquierda a derecha).
- **Uso típico:** Búsqueda en anchura, calcular la altura del árbol.
- **Implementación iterativa** (con cola):
 1. Encolar la raíz.

2. Mientras la cola no esté vacía:

- Extraer un nodo y visitarlo.
 - Encolar su hijo **izquierdo** (si existe).
 - Encolar su hijo **derecho** (si existe).
- **Ejemplo:Salida:** 1 → 2 → 3 → 4 → 5 .

```
1
 / \
2   3
 / \
4   5
```

Ejemplo de Código (Recorrido por Niveles)

```
void levelOrder(TreeNode root) {
    if (root == null) return;
    Queue<TreeNode> queue = new LinkedList<>();
    queue.add(root);
    while (!queue.isEmpty()) {
        TreeNode node = queue.poll();
        System.out.print(node.val + " ");
        if (node.left != null) queue.add(node.left);
        if (node.right != null) queue.add(node.right);
    }
}
```

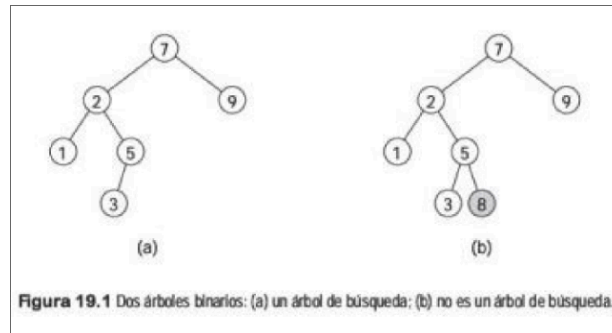
Conclusión

- **Preorden/Postorden/Inorden:** Usan **pilas** y lógica recursiva simulada.
- **Por niveles:** Usa **colas** para procesar nodos en orden FIFO.
- **Elección del recorrido:** Depende de la aplicación (ej: inorden para BST ordenados, postorden para liberar memoria).

Árboles de búsqueda binaria

Un **BST** es un árbol binario con la siguiente propiedad para cada nodo X:

- **Subárbol izquierdo:** Todos los valores $< X$.
- **Subárbol derecho:** Todos los valores $> X$.
- **No se permiten duplicados** (o se manejan con estructuras auxiliares).
- Cuando el árbol está balanceado y tiene n nodos, su altura es de $O(\log N)$



Operaciones Detalladas

Búsqueda (**find**)

- **Algoritmo:**
 1. Comienza en la raíz.
 2. Compara el valor buscado con el nodo actual:
 - **Si es menor:** Ve al hijo izquierdo.
 - **Si es mayor:** Ve al hijo derecho.
 - **Si es igual:** Retorna el nodo.
 3. Si se llega a **null**, el valor no existe.
- **Complejidad:**
 - **Mejor caso:** $O(1)$ (raíz).
 - **Promedio:** $O(\log N)$ (árbol balanceado).
 - **Peor caso:** $O(N)$ (árbol degenerado, como una lista).

Inserción (**insert**)

- **Pasos:**

1. Realiza una búsqueda hasta encontrar un `null` donde debería estar el valor.
2. Inserta el nuevo nodo en esa posición.

- **Ejemplo:**

- Insertar `6` en el árbol anterior:
 - $10 \rightarrow 5 \rightarrow 7 \rightarrow$ (izquierdo de 7 es `null`).
 - Se inserta `6` como hijo izquierdo de `7`.

Eliminación (`remove`)

- **Casos específicos:**

1. **Nodo hoja** (ej: `3`):

- Simplemente se elimina.

2. **Nodo con un hijo** (ej: `15` si `12` no existiera):

- El padre del nodo eliminado apunta al hijo (único) del nodo.

3. **Nodo con dos hijos** (ej: `5`):

- **Paso 1:** Encuentra el **sucesor inorden** (mínimo del subárbol derecho) o predecesor (máximo del izquierdo).
 - Para `5`, el sucesor es `6` (si existiera) o `7`.
- **Paso 2:** Copia el valor del sucesor en el nodo a eliminar.
- **Paso 3:** Elimina el sucesor (que será un caso simple de 0 o 1 hijo).

- **Ejemplo Completo:**

- Eliminar `5`:
 - Sucesor: `7`.
 - Copia `7` en lugar de `5`.
 - Elimina el nodo `7` original (hoja).

Operaciones Adicionales

`findMin` y `findMax`

- `findMin` :

- Baja siempre por la izquierda hasta encontrar un `null`.
- Ejemplo: En el árbol anterior, `findMin` retorna `3`.
- **`findMax`**:
 - Baja siempre por la derecha.
 - Ejemplo: `findMax` retorna `20`.

Recorridos

- **Inorden** (izquierda → raíz → derecha):
 - Retorna valores ordenados: `3, 5, 7, 10, 12, 15, 20`.
- **Preorden y Postorden**: Útiles para copiar árboles o evaluar expresiones.

Problemas y Optimizaciones

Problema del Desbalanceo

NO TENEMOS CONTROL DE LA ALTURA → Puede volverse lista enlazada. La forma del árbol y su altura depende del orden en el que se insertan los elementos. Lo mejor sería que el árbol tenga la altura mínima, es decir, que esté balanceado.

- **Causa**: Inserción/eliminación en orden secuencial (ej: `1, 2, 3, 4`).
- **Resultado**: El árbol degenera en una lista ($O(N)$ en operaciones).

Aplicaciones Prácticas

- **Java**: `TreeSet` y `TreeMap` usan BST (implementación Rojo-Negro).
- **Bases de datos**: Índices para búsquedas rápidas.
- **Compiladores**: Árboles de sintaxis abstracta (AST).

Ejemplo de Código (Eliminación en BST)

```
public TreeNode deleteNode(TreeNode root, int key) {
    if (root == null) return null;

    if (key < root.val) {
        root.left = deleteNode(root.left, key);
    }
}
```



```

    } else if (key > root.val) {
        root.right = deleteNode(root.right, key);
    } else {
        // Caso 1: Nodo hoja o con un hijo
        if (root.left == null) return root.right;
        if (root.right == null) return root.left;

        // Caso 2: Dos hijos
        TreeNode successor = findMin(root.right);
        root.val = successor.val;
        root.right = deleteNode(root.right, successor.val);
    }
    return root;
}

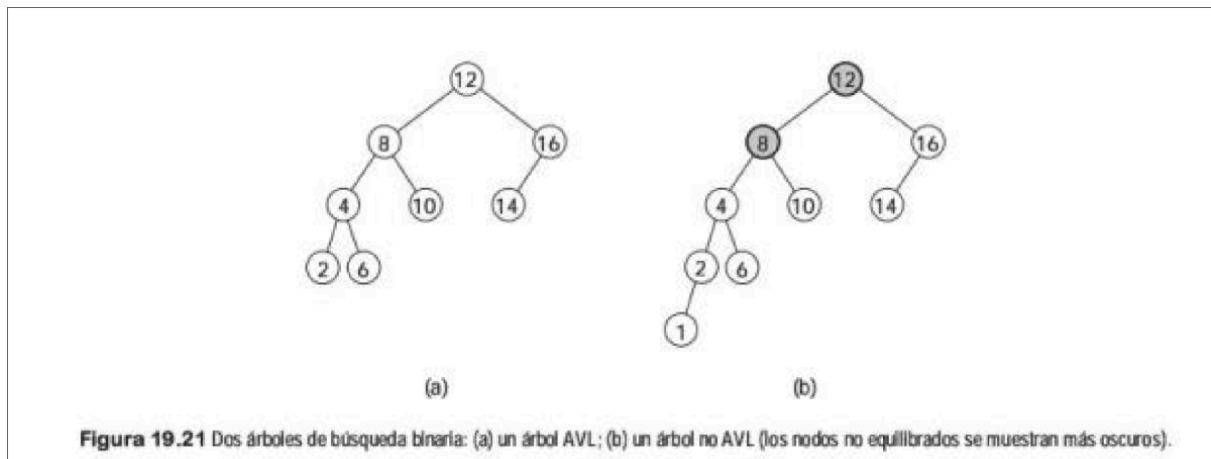
private TreeNode findMin(TreeNode node) {
    while (node.left != null) node = node.left;
    return node;
}

```

Árboles AVL

Un **árbol AVL** es un **árbol de búsqueda binaria (BST)** con una **condición de equilibrio adicional**:

- Para **todo nodo**, la diferencia de alturas entre sus subárboles izquierdo y derecho (**factor de equilibrio**) debe ser (-1) , (0) , o (1) .
- **Altura de un subárbol vacío:** (-1) .



Importancia del Equilibrio

- **Objetivo:** Garantizar que la **altura del árbol sea** ($O(\log N)$), evitando degradación a ($O(N)$) (como en BST desbalanceados).
- **Teorema 19.3:**
 - Un árbol AVL de altura $\lfloor H \rfloor$ tiene al menos $(F_{H+3} - 1)$ nodos (donde (F_i) es el (i) -ésimo número de Fibonacci).
 - Esto implica: $(H < 1.441 \log(N + 2) - 1.328)$

Operaciones y Mantenimiento del Equilibrio

Inserción y Reequilibrio

1. **Inserción estándar:** Como en un BST, pero **verificando el equilibrio** desde el nodo insertado hasta la raíz.
2. **Casos de desequilibrio** (Figura 19.21):
 - **Caso 1:** Inserción en el subárbol **izquierdo-izquierdo** (LL).
 - **Caso 2:** Inserción en el subárbol **izquierdo-derecho** (LR).
 - **Caso 3:** Inserción en el subárbol **derecho-izquierdo** (RL).
 - **Caso 4:** Inserción en el subárbol **derecho-derecho** (RR).

Rotaciones para Reequilibrar

- **Rotación Simple** (Figuras 19.24, 19.26):
 - **Caso 1 (LL):** Rotación a la **derecha** sobre el nodo desbalanceado.

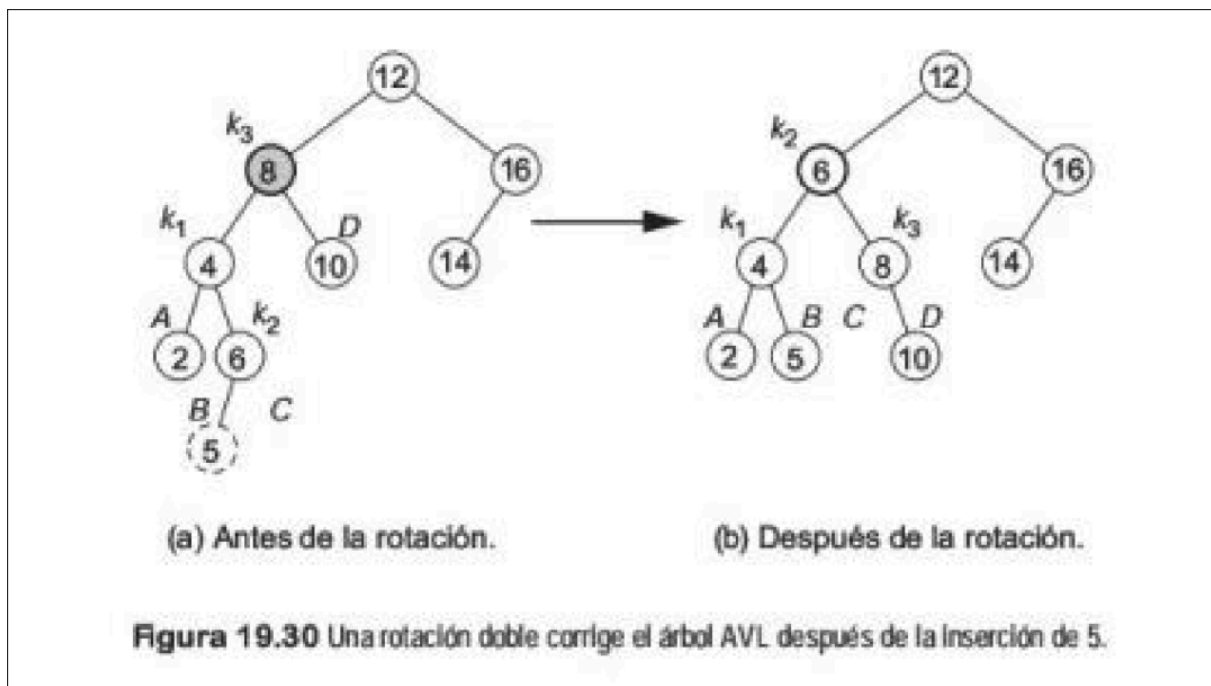
```
static BinaryNode rotateWithLeftChild(BinaryNode k2) {
    BinaryNode k1 = k2.left;
    k2.left = k1.right;
    k1.right = k2;
    return k1;
}
```

- **Caso 4 (RR):** Rotación a la **izquierda** (simétrica a LL).
- **Rotación Doble** (Figuras 19.29, 19.31):
 - **Caso 2 (LR):**
 1. Rotación a la **izquierda** sobre el hijo izquierdo.
 2. Rotación a la **derecha** sobre el nodo desbalanceado.

```
static BinaryNode doubleRotateWithLeftChild(BinaryNode k3) {
    k3.left = rotateWithRightChild(k3.left); // Paso 1
    return rotateWithLeftChild(k3);         // Paso 2
}
```

- **Caso 3 (RL):** Simétrico a LR (rotación derecha-izquierda).

Ejemplo de Rotación Doble (Figura 19.30):



Complejidad y Ventajas

- **Operaciones:**
 - **Búsqueda/Inserción/ Eliminación:** ($O(\log N)$) en el peor caso.
 - **Ventajas:**
 - Garantiza **altura logarítmica** incluso en inserciones/eliminaciones arbitrarias.
 - Ideal para aplicaciones donde el **peor caso** debe ser controlado (ej: bases de datos).
 - **Desventajas:**
 - **Overhead:** Cálculo constante de factores de equilibrio y rotaciones.
 - **Alternativas más eficientes:** Árboles Rojo-Negro o AA (menos rotaciones).
-