人工智慧與影像辨識實務 HW4

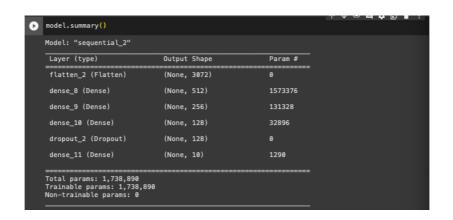
B10915030 陳奕軒

前言

為保持同樣基準點,每個 Model 都只訓練 10epochs。

第一題

About Model



- 輸入處理
 - 將輸入扁平化:32*32*3->3072*1
- 架構
 - 三層 Fully connection layer
 - **♦** 3072 -> 512
 - ◆ 512 -> 256
 - ◆ 256 -> 128
- 輸出
 - 以 Dropout layer 丟棄 20%的神經元

- Fully connection layer(128->10)·activation 使用 softmax 輸出機率
- 其他資訊
 - Optimizer 使用 Adam
 - Loss 使用 Categorical_crossentropy
 - Metric 使用 accuracy

比較

- 對象:tf04_Cifar_Cnn2.ipynb
- Accuracy

題目1

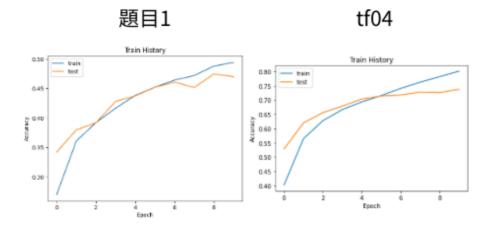
train accuracy: 0.49

valid accuracy: 0.47

Tf04 勝

train accuracy: 0.8

valid accuracy: 0.47



Loss

題目1

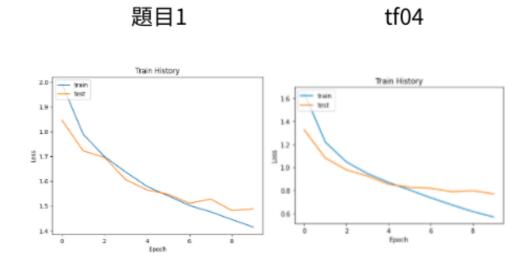
Train loss 1.42

Validation loss 1.5

Tf04 勝

Train loss 0.6

Validation loss 0.8



● 預測前 10 筆(僅供參考)

題目 1 答對 4/10 · tf04 答對 9/10 · tf04 勝

tf04



題目1



Confusion Matrix

題目1較多預測錯誤・tf04較少・tf04勝

tf04 題目1

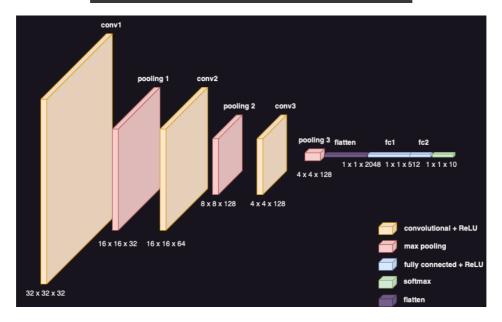
	8									predict
										label
3	61		46		16		109	32	667	
61								820		
		20	191	84		40	511		60	
				193			119			
		38	278	35	422	35	154		24	
		28	143	544	48	106	115			
			916			24	33			
		610		114	83		64			
2	682		33			20			106	
61	26							183		

predict										
label										
0	588									
1	34	738								
2			261				224			
3			63	312		174	222			56
4			105		337	38	263			
5				202		347	164			
6							702			
7	84		66			68		384		60
8									626	
9	61	291	5	31	7	17	37	19	86	446

題目 2

Model Arichtecture

Layer (type)	Output Shape	Param #
conv2d_21 (Conv2D)	(None, 32, 32, 32)	896
max_pooling2d_21 (MaxPoolin g2D)	(None, 16, 16, 32)	0
conv2d_22 (Conv2D)	(None, 16, 16, 64)	18496
max_pooling2d_22 (MaxPoolin g2D)	(None, 8, 8, 64)	0
conv2d_23 (Conv2D)	(None, 8, 8, 128)	204928
max_pooling2d_23 (MaxPoolin g2D)	(None, 4, 4, 128)	0
dropout_7 (Dropout)	(None, 4, 4, 128)	0
flatten_7 (Flatten)	(None, 2048)	0
dense_8 (Dense)	(None, 512)	1049088
dense_9 (Dense)	(None, 10)	5130
Total params: 1,278,538 Trainable params: 1,278,538 Non-trainable params: 0		



參數

1. Filter: 32, 64, 128

2. Kernel Size: (3x3), (3x3), (5x5)

3. Layer: 3

4. Stride: 1

5. Batch size: 128

6. Dropout: 40%

7. Optimizer: Adam

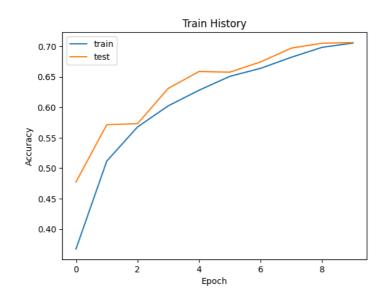
8. Data Argument: 隨機水平 / 垂直翻轉

數據

Accuracy

Train Accuracy: 0.7

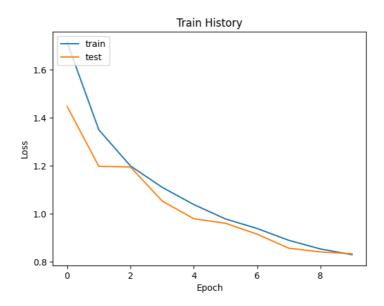
Vaildation Accuracy: 0.7



Loss

Train Loss: 0.83

Validation Loss: 0.83



● **預測前 10 筆**(僅供參考)

預測 9/10



Confusion matrix

label										
0	723	27	50	32	18	7	11	18	69	45
1	6	838	2	19	6	3	12	5	7	102
2	59	5	443	86	201	64	103	13	12	14
3	13	15	38	492	102	190	84	40	8	18
4	13	3	37	45	787	22	27	53	9	4
5	5	7	27	168	72	629	31	43	4	14
6	4	1	22	52	79	28	801	3	4	6
7	10	6	23	62	100	51	11	722	0	15
8	40	70	20	10	19	16	9	6	767	43
9	18	80	3	19	7	9	6	11	19	828

評估

若觀察各種指標·可以說 tf04 和題目 2 的表現位於伯仲之間。在題目 2 中·我使用了一些特殊的參數·像是 Kernel size(5x5)、Dropout 40%、水平垂直翻轉等等·得到的結果卻和一般的 CNN 差不多。若要得 到更佳的結果可能要透過題目 3 的 Transfer Learning。

題目 3

網路架構

其中·Sequential 裡面的 Layer 如下圖:

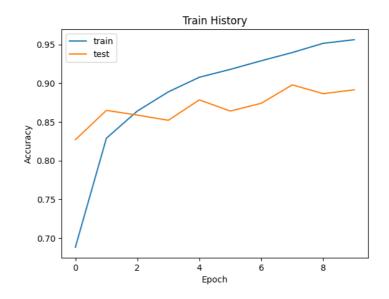
使用的資料擴增方式和題目 2 一樣,兩者之間不同的地方在於題目 3 使用了學習率為 10^-4 的 adam,而題目 2 只使用了 10^-3。此外,題目 3 凍結了訓練好的 100 層,只訓練後來和新增的層數。

數據

Accuracy

Train Accuracy: 0.956

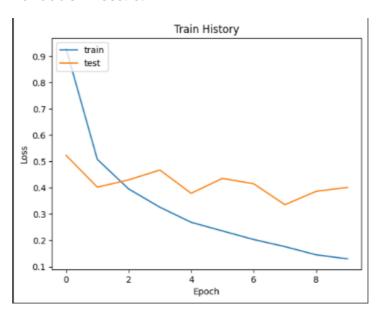
Validation Accuracy: 0.891



Loss

Train Loss: 0.13

Validation Loss: 0.4



● **預測前 10 筆**(僅供參考)

預測 9/10



Confusion matrix

label										
0	885	18	13	5	6	1	7	5	49	11
1	2	979	0	0	0	0	2	0	6	11
2	19	2	835	39	20	16	63	3	3	0
3	4	9	9	777	17	94	70	5	11	4
4	6	3	30	27	802	29	46	51	4	2
5	4	3	9	104	10	829	27	11	2	1
6	3	1	1	6	2	4	982	0	1	0
7	8	2	10	16	18	29	12	897	5	3
8	18	15	1	2	0	0	5	0	957	2
9	5	104	0	3	0	0	3	0	17	868

評估

在題目 3 中我們可以發現,他的成果遠比題目 1、題目 2 和 tf04 還好上許多,就連 Confusion Matrix 都表現得比較集中.當然,這還是有最佳化空間的,不管是訓練多個 epoch、更換 pretrain model 或是調整分類層都有可能讓 Loss 進一步下降。

Model Colab Link

避免環境衝突

題目 1:

https://colab.research.google.com/drive/1xED0ce6CWZPqEmW8WPa6kT

O8jLQn66xl?usp=sharing

題目 2:

https://colab.research.google.com/drive/1J2TTpdLSkeAE0MHaUF8HyToZ

EGNdeRoM?usp=sharing

題目 3:

https://colab.research.google.com/drive/1l-

VXqo4v8LgUF4LnDLLOH7PgzEVu0_wb?usp=sharing