國立虎尾科技大學

Mechanical Design Engineering 電腦輔助機械設計 ag7 實習報告

Marble Machine 2

指導老師: 嚴家銘 教授

組長: 40523139 劉育彤

組員: 40523137 楊永慶

40523138 詹淯丞

40523146 謝秉軒

40523147 藍元廷

40523148 嚴伯陞

目錄

- \	課程摘要3
二、	課程目的3
三、	工作分配表4
四、	系統介紹5
五、	程式語法5
六、	結論6
七、	參考文獻7

一、課程摘要:

本研究的重點在於如何運用 Onshape 和 Vrep 模擬出可以實際運作的滾珠機構。首先我們從網路上尋找到了適合的參考機構,經過小組討論後我們在 Solvespace 初步設計出結構,再到 Onshape 畫出零件並且組裝。最後用 Vrep 模擬出可以讓小球上升的機構. 我們的機構叫做螺紋滾珠機構。原理是運用螺紋斜面可以做功,把球貼著一個平面將小球向上運送。

二、課程目的:

為了因應工業 4.0,並不是單單創造新的工業技術。 有智慧型工廠。智慧型工廠就是講求全自動化、機 電資整合。今天做的提球機構的設計與組裝就好比 一個具有上料、下料、裝卸和產品加工等全部工序 都能自動控制、自動測量和自動連續的生產線。現 在遇到的一些問題及解決方法都是不可避免的。研 究目的是作為提球機構應用。實際上我們已經坐上



機電資整合這艘通往未來的郵輪上了。

三、工作分配表:

組別	姓名	作業內容	備註
實作組	劉育彤 謝秉軒 楊永慶	1. 模擬提球機構 2. onshape 繪圖 3. vrep 模擬 4. 發現問題 5. 解決問題	
報告組	藍元廷 詹淯丞 嚴伯陞	 協助實作組 簡報製作 提供參考文獻 	

四、系統介紹:

五、程式語法:

六、結論

七、參考文獻