#### Zeitaufwand

Finden der max. Abschnittssumme in Array von n Zahlen

- → Teilfolge von aufeinanderfolg. Zahlen, die unter allen möglichen Teilfolgen die größte Summe liefert
- → Hat man z.B. die folgende Zahlenreihe:
  -59, 52, 46, 14, -50, 58, -87, -77, 34, 15
  so liefert folg. Teil-Zahlenfolge max. Abschnittssumme:
  52 + 46 + 14 + -50 + 58 = 120
- → z. B. benötigt, um bestimmte grafische Muster zu erkennen oder aber zur Analyse von Aktienkursen, wo man Börsenkurse nachträglich untersucht, um einen besten Einkaufs- und Verkaufstag zu finden, so dass man einen maximalen Gewinn erzielt hätte.

#### Zeitaufwand (Kubischer Algorithmus)

```
int maxfolge1(int z[], int n) {
   int i, j, k, sum, max = -100000000;
   for (i = 0; i < n; i++)
      for (j = i; j < n; j++)
         sum = 0;
         for (k = i; k \le j; k++)
            sum += z[k];
          if (sum > max)
            \max = \sup;
   return max;
```

Aufgrund der 3 ineinander geschachtelten for-Schleifen:

Zeitbedarf der Funktion maxfolge1() in etwa proportional zu n<sup>3</sup>

#### Zeitaufwand (Quadratischer Algorithmus)

```
int maxfolge2(int z[], int n) {
  int i, j, sum, max = -10000000;
   for (i=0; i< n; i++)
      sum = 0;
      for (j=i; j< n; j++) {
         sum += z[j];
         if (sum > max)
            \max = \sup;
   return max;
```

**Zugriff auf bereits** berechnete Summe S(i,j-1)

- $\Rightarrow S(i,j) = S(i,j-1) + z[j]$
- → spart äußere Schleife

Aufgrund der 2 ineinander geschachtelten for-Schleifen:

Zeitbedarf der Funktion maxfolge2() in etwa proportional zu n<sup>2</sup>

#### Zeitaufwand (Linearer Algorithmus = prop. zu n (Optimum))

```
int maxfolge3(int z[], int n) {
  int i, s, gesamtmax = -10000000, endesumme = 0;
   for (i=0; i< n; i++)
      endesumme = ((s=endesumme+z[i]) > 0)? s:0;
      if (endesumme > gesamtmax)
         gesamtmax = endesumme;
   return gesamtmax;
                      gesamtmax = bisher max. Abschnittsumme
                      endesumme = Absch.summe akt. Teilstücks
```

Wird endesumme durch Addieren nächst. Zahl > gesamtmax → gesamtmax = endesumme
Wird endesumme durch Addieren nächst. Zahl negativ, wird dieser Wert 0 zugewiesen

#### Bei Problemgröße n = 10 000 gilt:

```
maxfolge1(): t(n) = 10000^3 = 10^{4^3} = 10^{12} = 1 Billion
```

```
maxfolge2(): t(n) = 10000^2 = 10^{4^2} = 10^8 = 100 Millionen also 10000 mal schneller als maxfolge1()
```

```
maxfolge3(): t(n) = 10000^1 = 10^4
also 10000 mal schneller als maxfolge2() und
100 Millionen mal schneller als maxfolge1().
```

#### Zahl t(n) ist die Zeitkomplexität des jeweiligen Algorithmus

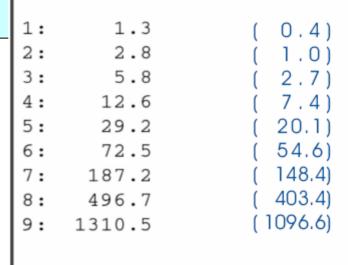
```
..... 594.880 Sek.; maxfolge1 —-> 359995
..... 0.210 Sek.; maxfolge2 —-> 359995
..... 0.000 Sek.; maxfolge3 —-> 359995
```

#### **Exponentieller Algorithmus**

```
int prim(int zahl, int teiler) {
  if (zahl < 2 || zahl%2 == 0 || zahl%teiler == 0)
    return 0; /* keine Primzahl */
  else if (teiler*teiler > zahl)
    return 1; /* Primzahl */
  return prim(zahl, teiler+1);
}
prim() testet rekursiv,
```

ob Zahl eine Primzahl→ Aufruf prim(zahl, 2)

#### **Exponentieller Algorithmus**



prim()-Aufrufe abhängig von der Stellenzahl

#### **Speicherplatzbedarf**

Neben dem Zeitaufwand ist der Speicherplatzbedarf für die Bestimmung der Komplexität von Algorithmen wichtig.

→ Anhand zweier Algorithmen zur Lösung des gleichen Problems wird hier gezeigt, wie sich die Wahl eines Algorithmus auf Speicherplatzbedarf auswirken kann:

Man habe in Array der Größe n ganze Zahlen aus dem Intervall [0, n−1] gespeichert. Die Aufgabe ist es nun, festzustellen, ob keine Zahl doppelt im Array vorkommt.

#### **Speicherplatzbedarf (Quadratischer Algorithmus)**

```
int doppcheck1(int z[]) {
    for (int i=0; i<MAX-1; i++)
        for (int j=i+1; j<MAX; j++)
        if (z[i] == z[j])
        return 1;
    return 0;
}</pre>
```

Benötigt wenig Speicherplatz: nur ein Array mit n Zahlen. Da er jedoch zwei ineinander geschachtelte Schleifen hat, ist seine Laufzeit proportional zu n² (quad. Algorithmus), während Speicherplatzbedarf in etwa proportional zu n ist.

#### **Speicherplatzbedarf** (Linearer Algorithmus)

```
int hilf[MAXZAHL] = {0};
....
int doppcheck2(int z[]) {
   for (int i=0; i<MAX; i++)
      if (hilf[z[i]] != 0)
        return 1;
      else
        hilf[z[i]] = 1;
   return 0;</pre>
```

Zeitkomplexität ist nun proportional zu n.

Speicherplatzbedarf (durch zusätzl. Hilfsarray) nimmt abh. von größtmögl. Zahl im Array exponentiell zu.

Problemgröße m = Bitzahl zum Speichern der größten Zahl

→ Platzkomplexität s(n) in etwa proportional zu 2<sup>m</sup>
Lineare Zeitkompl. durch exponentielle Platzkompl. erkauft.

Klass	ifikation v	on Algorithmen
1	konstant	Jede Anweisung eines Programms wird höchstens einmal ausgeführt. Dies ist der Idealzustand für einen Algorithmus.
log n	logarithmisch	Speicher- oder Zeitverbrauch wachsen nur mit der Problemgröße <i>n</i> . Die Basis des Logarithmus wird häufig 2 sein, d. h. vierfache Datenmenge verursacht doppelten Ressourcenverbrauch, 8-fache Datenmenge verursacht 3-fachen Verbrauch und 1024-fache Datenmenge 10-fachen Verbrauch.
n	linear	Speicher- oder Zeitverbrauch wachsen direkt proportional mit der Problemgröße <i>n</i> .

#### Klassifikation von Algorithmen

n log n	n log n	Der Ressourcenverbrauch liegt zwischen $n$ (linear) und $n^2$ (quadratisch).
2		Continue de 7 installer de la Dellace
n <sup>2</sup>	quadratisch	Speicher- oder Zeitverbrauch wachsen quadratisch mit der Problem- größe. Solche Algorithmen lassen sich praktisch nur für kleine Pro- bleme anwenden.
2		
n <sup>3</sup>	kubisch	Speicher- oder Zeitverbrauch wachsen kubisch mit der Problemgröße. Solche Algorithmen lassen sich in der Praxis nur für sehr kleine Problemgrößen anwenden.
- n		
2 <sup>n</sup>	exponentiell	Bei doppelter, dreifacher und 10-facher Datenmenge steigt der Ressourcenverbrauch auf das 4-, 8- bzw. 1024-fache. Solche Algorithmen sind praktisch kaum verwendbar.

#### Klassifikation von Algorithmen

- Eine Komplexitätsfunktion n<sup>k</sup>, die sich asymptotisch wie ein Polynom vom Grad k verhält, nennt man polynomial.
  - Noch stärker als exponentiell nimmt die Komplexität der Fakultätsfunktion n! zu (superexponentiell).

### Neben diesen grundlegenden Komplexitätsfunktionen existieren weitere Zwischenformen, wie z.B.:

 $n^{\frac{3}{2}}$  Algorithmus mit  $n^2$  Speicher- und  $n^3$  Zeitverbrauch (bei großem n näher bei  $n \log n$  als bei  $n^2$ ).

 $n \cdot \log^2 n$  Algorithmus, der ein Problem zweistufig in Teilprobleme zerlegt (bei großem n näher bei  $n \log n$  als bei  $n^2$ ).

#### Klassifikation von Algorithmen

n	lg n	lg <sup>2</sup> n	$\sqrt{n}$	n lg n	n lg <sup>2</sup> n	$n^{\frac{3}{2}}$	n <sup>2</sup>
10	3	9	3	30	90	32	100
100	6	36	10	600	3600	1000	10 000
1000	9	81	32	9000	81 000	31 623	1 000 000
10 000	13	169	100	130 000	1 690 000	1 000 000	100 000 000
100 000	16	256	316	1 600 000	25 600 000	31 622 777	10 Milliarden
1 000 000	19	361	1000	19 000 000	361 000 000	1 Milliarde	1 Billion

#### Klassifikation von Algorithmen

Unterschiedl. Komplexitätsfunktionen → wie lange entspr. Progr. dauert, wenn pro Sek. 1 Mio. Operationen ausgeführt:

Gib ein 1	n ein: <b>1000</b>	000			
	Jahre	Tage	Std	Min	Sek  :
lg n	0	0	0	0	0  : 19
lg^2 n	0	0	0	0	0  : 361
sqrt n	0	0	0	0	0  : 1000
n lg n	0	0	0	0	19  : 19000000
n lg^2 n	0	0	0	6	1  : 361000000
n^(3/2)	0	0	0	16	40  : 1000000000
n^2	0	11	13	46	40  : 1000000000000
n^3	31709	289	1	46	40  : 10000000000000000000000000000000000

#### Sequenzielle Suche (O(n)-Algorithmus)

1. Wir konzentrieren uns auf die entscheidende Operation, was hier der Vergleich z[i] == zahl.

```
int seqsuche(int z[], int n, int zahl) {
    int i;
    for (i=0; i<n; i++)
        if (z[i] == zahl)
        return i; /* Zahl gefunden */
    return -1; /* Zahl nicht gefunden */
}</pre>
```

- 2. Wir betrachten nur den ungünstigsten, den günstigsten und den mittleren (durchschnittlichen) Fall.
- 3. Wir streichen schließl. alle additiven und multiplikativen Konstanten, um O-Notation für Algorithmus zu erhalten.

#### Sequenzielle Suche (O(n)-Algorithmus)

- 1. Günstigster Fall: Gesuchte Zahl befindet sich an erster Position im Array → nur ein Vergleich
- 2. Ungünstigster Fall: Gesuchte Zahl befindet sich an letzter Position im Array → n Vergleiche
- 3. Durchschnittlicher Fall: Nimmt man Gleichverteilung an, ist gesuchte Zahl mit jeweils gleicher Wahrscheinlichkeit pan jeder möglichen Stelle im Array
  - → Zusätzl. W'keit q, dass Zahl überhaupt nicht im Array

$$\rightarrow$$
 np + q = 1  $\rightarrow$  p = (1-q) / n

$$t(n) = (1p + 2p + 3p + ... + np) + nq$$
  
=  $(1 + 2 + 3 + ... + n) \cdot p + nq$ 

$$t(n) = \frac{n \cdot (n+1)}{2}p + nq$$

#### Sequenzielle Suche (O(n)-Algorithmus)

1. Gesuchte Zahl im Array:  $t(n) \sim (n+1)/2 \rightarrow t(n) = O(n)$ Hier gilt für die Wahrscheinlichkeiten: q = 0 und p = 1/n

$$t(n) = \frac{n+1}{2} = \frac{n}{2} + \frac{1}{2} = n \cdot \frac{1}{2} + \frac{1}{2}$$

Durch Streichen der additiven Konstante (1/2) und der multiplikativen Konstante (1/2) erhalten wir: t(n) = O(n).

2. Zahl nicht im Array:  $t(n) \sim (n+1)/4 + n/2 \rightarrow t(n) = O(n)$ Hier z.B. W'keit  $q = \frac{1}{2}$ ,  $p = \frac{1-q}{n} = \frac{1-\frac{1}{2}}{n} = \frac{1}{2n}$ 

$$t(n) = \frac{n \cdot (n+1)}{2} p + nq$$
  $\Rightarrow$   $t(n) = \frac{n+1}{4} + \frac{n}{2} = n \cdot \frac{1}{4} + \frac{1}{4} + n \cdot \frac{1}{2}$ 

Streichen additiver und multipl. Konst.  $t(n) = 2n \rightarrow t(n) = O(n)$ 

#### Schnelles Potenzieren nach Legendre: O(log n)

```
x = a; y = b; z = 1;
while (y>0) {
    if (y ungerade)
        z = z*x
        y = y/2
        x = x*x
}
/* z = Potenz von a hoch b */
```

Potenz 4<sup>7</sup> wird in Produkt folg. Exponenten zerlegt: 4<sup>1</sup> ·4<sup>2</sup> ·4<sup>4</sup>

- → Exponent 7 wird in Summe von 2er-Potenzen umgewandelt
- → Pro Schleifendurchlauf wird n (hier Exponent) halbiert, bis Grenze 1 erreicht:

$$\frac{n}{2^{x}} = 1 \to x = \log_2 n$$

→ Legendre-Algorithmus hat Größenordnung O(log₂ n)

$$1 \cdot 4^7 = 4 \cdot 4^6 = 4 \cdot (4^2)^3 = 4 \cdot 16^3 = 4 \cdot 16 \cdot (16^2) = 4 \cdot 16 \cdot 256^1 = 16384 \cdot 256^0$$

#### Teilersuche (kein wirklicher O( $\sqrt{n}$ )-Algorithmus)

```
void teilsuch(int zahl) {
   int t, w = (int)sqrt(zahl);
   for (t=1; t<w; t++)
      if (zahl%t == 0)
        Ausgabe: t und zahl/t;
   if (zahl%w==0)
      Ausgabe: w;
}</pre>
```

#### Ermittelt alle Teiler zu Zahl

- → √n Divisionen, da bei ermittelt. Teiler nicht nur Teiler selbst, sondern auch komplementärer Teiler (Zahl geteilt durch Teiler)
- →scheint Zeitkompl.: t(n) = √n Vorsicht, denn bei Komplexität am Anwachsen der Stellenzahl
  - → exponentieller Algorithmus
  - $\rightarrow$  n = d Dezimalstellen:

$$O(\sqrt{n}) = O(\sqrt{10^d}) = O(3.162278^d)$$

```
Primzahlen mit dem Sieb des Eratosthenes O(n²)
```

```
1 2 3 /4 5 /6 7 /8 9 /10 11 /12 13 /14 15 /16 17 /18 .....
    3 A 5 B 7 B D 10 11 12 13 14 15 16 17 18 .....
                                    aufgrund 2er geschachtelter
                                    for-Schleifen \rightarrow O(n^2)
Eingabe: Zahl n
for (i=1; i<=n; i++) /* prim[0] wird nicht benutzt */
   prim[i] = 1; /* zunaechst alle Zahlen erst mal Primzahlen */
for (i=2; i <= n/2; i++)
   if (prim[i]) /* entspricht if (prim[i]!=0) */
     for (j=2*i ; j<=n ; j = j+i)
                                      lässt sich optimieren
       prim[j] = 0;
Ausgabe: Die Primzahlen von 1 bis n sind:
                                      → nur ungerade Zahlen und
for (i=2 ; i <= n ; ++i)
                                         äußere Schleife nur bis \sqrt{n}
   if (prim[i])
                                         \rightarrow Größenordnung O(n^{3/2})
     Ausgabe: i
```

#### Primzahlensieb mit einem O(n log n)-Algorithmus

```
m = n/2-3; /* n = Primzahlen bis zu dieser oberen Grenze */
print 2 /* einzige gerade Primzahl */
for (i=0; i<=m; i++)
   prim[i] = 1;
for (i=0; i <= m; i++) {
   if (prim[i]) { /* prim[i] ist genau dann 1, wenn 2i+3 Primzahl ist */
      p = i + i + 3;
     k = i + p;
      Z++;
      print p;
      while (k \le m) {
         prim[k] = 0;
         k += p;
print 'z' Primzahlen gefunden
```

#### Wahl eines Algorithmus

- Kosten-/Nutzen-Analyse
   Algorithmus, der nur wenige Male verwendet wird, muss eventuell nicht optimal sein → hier Zeitaufwand zur Verbesserung des Algorithmus abwägen.
- Bessere Algorithmen nicht immer wesentlich komplizierter.
- Auffinden von "Flaschenhälsen" reicht oft aus, indem man diese optimiert, damit dann das gesamte Programm in akzeptabler Zeit Ergebnisse liefert.
- Messen mit typischen Eingabedaten
  Einfacher Sortieralgorithmus evtl. weniger Zeit und Speicher,
  wenn Daten bereits weitgehend sortiert sind, während ein
  theoret. schneller und komplizierter Algorithmus wesentlich
  mehr Speicherplatz benötigt und evtl. sogar langsamer ist.

#### Konstanten statt Variablen (constant propagation)

```
/* ohne Optimierung */
                                      /* mit Optimierung */
for (i=1; i \le 1000000000; i++) {
                                      for (i=1; i<= 1000000000; i++) {
                                         x = 2;
  x = 2;
                                         y = 7;
  y = x + 5;
  a = x:
                                         b = 0;
  b = 0:
  c = a / x;
                                         c = 1;
  d = x*c*c*c*c;
                                        a = d = e = x;
  e = x+b+b+b;
```

... ohne Optimierung: 52.00 .... mit Optimierung: 9.17

#### Einmalige Berechnung gleicher Ausdrücke

```
/* ohne Optimierung */
for (i=1; i<=100000000; i++) {
    x = (a+b+sqrt(a-b))/3;
    y = (a+b-sqrt(a-b))/3;

    f = r*r*4*atan(1);
    u = 2*r*4*atan(1);
}
```

```
/* mit Optimierung */
for (i=1; i<=1000000000; i++) {
    c = a+b;
    d = sqrt(a-b);
    x = (c+d)/3;
    y = (c-d)/3;
    f = r*z;
    u = 2*z;
}
```

```
... ohne Optimierung: 26.16
.... mit Optimierung: 6.52
```

#### Keine überflüssigen Funktionsaufrufe

```
/* ohne Optimierung */
for (i=1; i<=100000000; i++) {
    x = ceil(pow(2.17, 2));
    x = a/8;
    c = b*16;
    if (d%2!=0)
        e = x+3;
}</pre>
```

```
/* mit Optimierung */
for (i=1; i<=100000000; i++) {
    y = 2.17*2.17;    x = y + 0.5;
    x = a >> 3;
    c = b << 4;
    if (d&1)
        e = x+3;
}
```

... ohne Optimierung: 16.11 .... mit Optimierung: 2.88

#### Keine überflüssigen oder doppelten Berechnungen

```
/* ohne Optimierung */
for (i=1; i<=1000000000; i++) {
    a = x*y;
    b = x;    c = b*y;    d = x*y;
}</pre>
```

```
/* mit Optimierung */
for (i=1; i<=1000000000; i++) {
   b = x;
   a = c = d = x*y;
}
```

```
... ohne Optimierung: 9.44 .... mit Optimierung: 8.90
```

Hier hat Optimierer des Compilers schon einiges optimiert.

#### Vermeiden überflüssiger Schleifendurchläufe

```
/* ohne Optimierung */
for (i=1; i<=100000; i++)
for (j=0; j<=1000; j++)
if (j%10==0) array[j] = j;
```

```
/* mit Optimierung */
for (i=1; i<=100000; i++)
for (j=0; j<=1000; j+=10)
array[j] = j;
```

```
... ohne Optimierung: 16.65
.... mit Optimierung: 0.56
```

#### Entfernen invarianter Ausdrücke aus Schleifen

```
/* ohne Optimierung */
for (i=1; i<=10000; i++) {
    for (j=1; j<=1000; j++)
        array[j] = a+b*sin(2.33);

    for (j=0; j<strlen(string)-sqrt(h); j++)
        string[j] = '-';
}</pre>
```

```
/* mit Optimierung */
x = a+b*sin(2.33);
for (i=1; i<=10000; i++) {
    for (j=1; j<=1000; j++)
        array[j] = x;
    l = strlen(string)-sqrt(h);
    for (j=0; j<l; j++)
        string[j] = '-';
}</pre>
```

```
... ohne Optimierung: 11.03
.... mit Optimierung: 0.28
```

#### Zusammenfassen mehrerer Schleifen zu einer

```
/* ohne Optimierung */
for (i=1; i<=10000000; i++) {
    for (j=0; j<=1000; j++)
        a[j] = j;
    for (j=0; j<=1000; j++)
        b[j] = a[j] + x;
    for (j=0; j<=1000; j++)
        c[j] = a[j];
}</pre>
```

```
/* mit Optimierung */
for (i=1; i<=10000000; i++) {
    for (j=0; j<=1000; j++) {
        a[j] = j;
        b[j] = j + x;
        c[j] = j;
    }</pre>
```

... ohne Optimierung: 89.37 .... mit Optimierung: 62.86