Algorithmus zur Bestimmung der minimalen Kantenanzahl zwischen allen erreichbaren Knoten $MINE_G(S)$ für alle N Knoten in S mit Kantengewichten == 1

MINERREICHBAR(S, V) {

Input: Gerichteter Graph $S = (P, R, \alpha, \omega)$ in Adjazenmatrixdarstellung (P: Menge der Knoten, R: Menge gerichteter Kanten, α : $R \rightarrow V$ und ω : $R \rightarrow V$ sind Abbildungen (α (r) ist Anfangsknoten und ω (r) ist Endknoten der gerichteten Kante r)); eine Kopie V der Adjazenzmatrixdarstellung von S.

Output: Matrix V mit minimaler Anzahl der Kanten für Weg zwischen Quellknoten (Zeilennummer) und Zielknoten (Spaltennummer)

```
for d:= 1, ..., N-1 { /* Abstand d als minimale Kantenanzahl zwischen 2 Knoten, die durch
                     Weg verbunden sind (Wellenfront) */
  for each i \in P(S) do {
                             /* Von allen Knoten i \in P(S) */
     for each j \in P(S) do { /* Nach allen Knoten j \in P(S) */
                          /* minimaler Weg mit d Kanten von i nach j existiert ? */
        if V[i][i] == d {
           for each k \in P(S) do { /* Alle Knoten k \in P(S) */
               if (j,k) \in R(S) und v[i][k] == 0 /* Kante (j,k) existiert in S und bisher
                                                     wurde Knoten k nicht erreicht ? */
                  Setze V[i][k] := d + 1 /* Knoten k von i ueber d + 1 Kanten erreichbar */
            }
        }
    }
   }
return Matrix V mit minimaler Anzahl der Kanten zwischen Quell- und Zielknoten
```

Algorithmus zum Kopieren einer Matrix

```
Copy(m[N][N], n[N][N]) {
Input: Zielmatrix m[N][N], Quellmatrix n[N][N], N>0

Output: Zielmatrix m[N][N] mit Werten der Quellmatrix n[N][N]

for each i∈P(S) do { /* Von allen Knoten i∈P(S) */
    for each j∈P(S) do { /* Nach allen Knoten j∈P(S) */
    m[i][j] := n[i][j]
    }
}
return Matrix m[N][N]
}
```

Seite 1 von 2 distance.fm

Algorithmus zur Erreichbarkeit aller Knoten eines Graphen seitens aller Knoten

```
int Check(v[N][N]) {
 Input: Matrix v[N][N] minimaler Anzahl Kanten für Weg von Knoten i nach j, N>0,
 Output: 0, wenn mindestens ein Knoten nicht erreichbar, sonst 1
  for each i \in P(S) do {
                             /* Von allen Knoten i \in P(S) */
      for each j \in P(S) do { /* Nach allen Knoten j \in P(S) */
         if v[i][j] == 0
                             /* Zwischen Knoten i und j existiert kein Weg? */
            return 0
      }
 }
                             /* Zwischen allen Knoten existiert ein Weg */
 return 1
Algorithmus zur Ermittlung der maximalen Kantenzahl
int longest(v[N][N]) {
```

Input: Matrix v[N][N] minimaler Anzahl Kanten für Weg von Knoten i nach j, N>0,

```
Output: Maximale Kantenzahl in v
  Setze l = 0
  for each i \in P(S) do {
                             /* Von allen Knoten i \in P(S) */
      for each j \in P(S) do { /* Nach allen Knoten j \in P(S) */
                             /* Zwischen Knoten i und j existiert längerer Weg? */
         if v[i][j] > l
            Setze I := v[i][j] /* Aktualisierung maximale Kantenzahl */
      }
 }
                            /* Maximale Kantenanzahl */
 return l
}
```

Seite 2 von 2 distance.fm