柳理、原理井川19¹⁰09²k

4.4.3. 角運動量、

$$L(t;\chi_{\delta}) := (\chi(t)-\chi_{\delta})^{\Lambda} p(t) \quad \epsilon \bigwedge^{2}(V)$$

· Xoのまわりの軌道角運動量

例4.11

$$\frac{dL(t;\chi_0)}{dt} = (\chi(t) - \chi_0)^{\wedge} \rho(t) + (\chi(t) - \chi_0)^{\wedge} \dot{\rho}(t)$$

$$Q3.11(ii)$$

$$= \chi_1(t)^{\wedge} m \chi_1(t) + (\chi(t) - \chi_0)^{\wedge} m \dot{\chi}_1(t)$$

$$= \underbrace{v(t)^{n}v(t)}_{0} + (\chi(t)-\chi_{0})^{n}\underbrace{v(t)}_{F(\chi(t))} \underbrace{v(t)}_{0} \underbrace{(4.64)}_{0}$$

$$= (\chi(t)-\chi_{\circ})^{\wedge} F(\chi(t)).$$