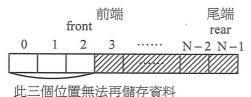
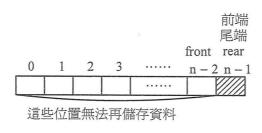
RI

依照上述加入與刪除資料的方式操作之後,可能出現圖 4-5 的情形:



(a) 浪費了3個空間



(b) 浪費了 n-1 個空間

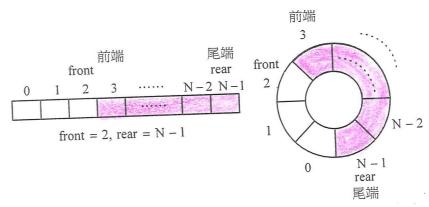
圖 4-5 佇列空間無法再利用的情形

因爲資料的加入是置於目前尾端的下一個位置,而圖 4-5 中目前尾端已無下一個空間,那麼要進入佇列中排隊的資料豈不是不能加入了?這似乎像是有人霸佔著買票的入口處,不讓其他人進入排隊一般,而前面空著的空間就浪費了!要如何改善這問題呢?

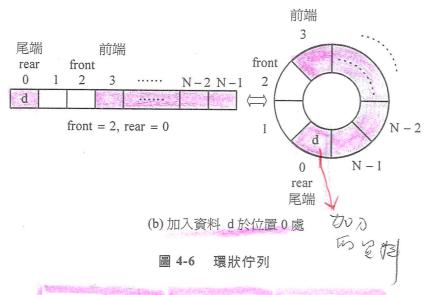
要改善以上所提的問題,有一個方法是當有資料要加入時,若尾端之後已無空間,但佇列前端尚有空間,則將所有資料往前移動,就如同請排隊中的人往前挪一般,但此方法相當費時,當前一個人尚未往前挪動之前,後一個是不可能向前走的,因此若經常作資料的移動將減低系統執行的效率。



另一個改善的方法是將佇列視爲一個環 (circular),如圖 4-6(a),將整個佇列想像成頭、尾相接的環狀,當尾端位置爲 N-1 時,此時若要加入資料 d,而位置 0 處的空間空著時,自然就將資料 d加入此處,且尾端也跟著移到了位置 0 處,如圖 4-6(b) 所示。



(a) 佇列視爲一個環 (circular)



因此要加入新資料 d 時,若 rear = N -1,則 rear 改爲 0 ,否則 rear 加一。程式如下:

上述程式可改為:

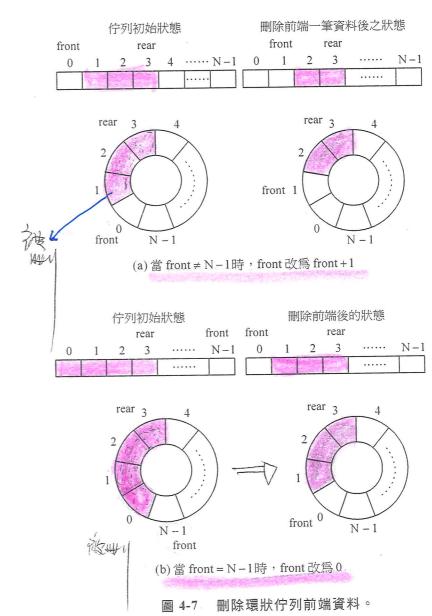
(rear==N-1)?rear=0:rear++;

或者改為:

rear=(rear+1)%N;

其中 % 表示求餘數的意思。

同樣的,刪除環狀佇列的前端資料, front 必須後移一格,即當 front = N-1 時,則 front 後移至 0 處,否則後移至 front + 1 處,如圖 4-7 所示。



所以刪除前端資料時, front 後移一格與 rear 後移一格的情形— 樣,故程式可寫為:

上述程式可改為:

(front==N-1)?front=0:front++;

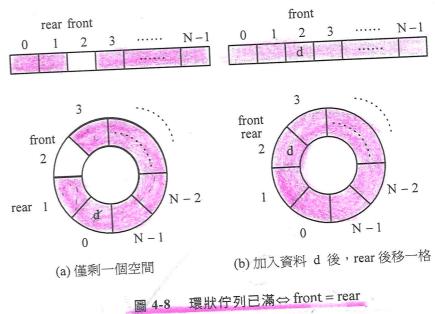
或者:

front=(front+1)%N;

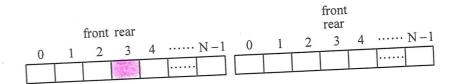
其中 % 表示求餘數的意思。

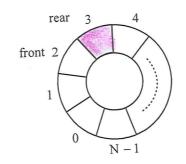
當佇列被視爲環狀後,加入新資料時,仍必須考慮環狀佇列是否 滿了,不能再加入。由圖 4-8 得知,加入資料 d 於僅剩的空間 後,環狀佇列已滿,不能再加入資料,此時 front = rear。

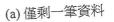
刪除環狀佇列資料時,同樣必須考慮是否爲空環狀佇列,已 無資料可刪除。由圖 4-9 得知,當刪除僅存的唯一資料後,環狀 佇列已空,不能再刪除資料,此時 front = rear, 這也符合 front 與 rear 變數的初值設定皆設為 -1 時,環狀佇列為空佇列的條 件。

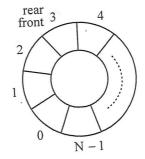


rear









(b) 刪除資料後, front 後移一格

圖 4-9 空環狀佇列⇔ front = rear

回顧前面的敘述,由圖 4-8 與 4-9 得知:

則當 front = rear 情形出現時,究竟環狀佇列是空的還滿的已無法分辨!爲了解決這個問題,可以考慮當僅剩最後一個空間時,不允許再加入資料視爲環狀佇列已滿,此時 rear 的下一個位置即爲 front,亦即

(rear+1) %N=front ) 下表表状作了到已简为 (rear+1) %N=front ) 在表现的

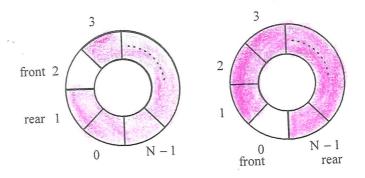
如圖 4-10 所示,雖然浪費一個空間,但可避免造成無法分辨空環狀行或是滿的環狀佇列的困擾。

有另一種解決方式是另外設一個變數,例如 tag 來分辨,當加入資料後若佇列已滿則設 tag=1,當刪除資料後佇列已空,則設 tag=0,那麼當發生 front=rear 成立時,先檢查 tag 之值,即可知是滿的還是空的,但這方法會降低系統效率,因系統將會多花一些時間去檢測 tag 之值。

有一個比喻可以幫助釐清此觀念。有一隻狗將會有以下的反應:

吃飽了⇔叫三聲,"汪汪汪"! 肚子餓⇔叫三聲,"汪汪汪"!

那麼牠的主人聽見小狗叫三聲,將無法得知是吃飽了,還是肚子還餓著,如果訓練這隻狗狗懂得叫三聲後,再去咬代表飽或餓的牌子,雖然解決了分辨的問題,不如訓練牠吃飽了與肚子餓時,分別叫兩聲與三聲,這樣更快速就能分辨不同的情況了!



(a) 此時 (rear + 1)%N = front (b) 此時 (rear + 1)%N = front

圖 4-10 僅剩一個空間時,視為環狀佇列已滿。

因此目前環狀佇列空或是滿的條件爲:

環狀佇列已滿 $\Leftrightarrow$  ( front == (rear + 1)%N ) 成立 環狀佇列已空  $\Leftrightarrow$  ( front == rear ) 成立

所以加入資料 d 於環狀佇列的 add() 函數可簡述如下:

- 1. 檢查環狀佇列是否滿了,若是滿了則加入失敗。
- 2. 否則將資料由尾端加入,即 rear 向後移動一格新資料加入目前 rear 位置內。

因此 add () 函數之程式如下:

```
void add(int d)
{
  if(front==(rear+1)%N){
    printf("環狀佇列滿了\n");
    exit(1);
}
rear=(rear+1)%N;
```

/\*加入失敗,結束程式之執行\*/

## 刪除環狀佇列的前端資料之 delete () 函數可簡述如下:

- 1. 檢查環狀佇列是否空了,若是空了則刪除失敗。
- 2. 否則將資料由前端取出,即 front 向後移動一格,取出目前 front 位置之資料。

(注意: front 變數表示真正前端元素的前一個位置)

### delete()函數之程式如下:

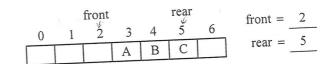
```
int delete ( )
{
  if (front==rear) {
    printf ("環狀佇列已空\n");
    exit (1);
    /*刪除失敗,結束程式之執行*/
}
  front=(front+1)%N;
  return (queue [front]);
}
```

#### 陣列製作佇列要點:

- 1. 佇列視爲一個環,即環狀佇列。
- 2. front 永遠表示真正前端的前一個位置, rear 永遠表示真正 尾端的位置。
- 3. 當僅剩最後一個空間時,視爲環狀佇列已滿,不能再加入 資料。



## 環狀佇列如下:

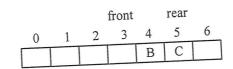


執行下列動作後,寫出 front 及 rear 的值,並畫出佇列的狀態。

- (1) 刪除 front = \_\_\_\_\_, rear = \_\_\_\_\_,
  取出內容 = \_\_\_\_\_,
- (2) 加入 D front = \_\_\_\_\_\_ , rear = \_\_\_\_\_\_ ,
- (3) 加入E front = \_\_\_\_\_\_, rear = \_\_\_\_\_\_,
- (4) 刪除 front = \_\_\_\_\_, rear = \_\_\_\_\_\_ 取出內容 = \_\_\_\_\_。

# 解: (1) 刪除時由前端取資料,即

- (a) front 後移一格, rear 不變。
- (b)取出目前 front 位置之資料。



(2) 加入資料時由尾端加入,即

(a) rear 後移一格, front 不變。