

http://tams.informatik.uni-hamburg.de/ lectures/2013ss/vorlesung/es

Norman Hendrich / Andreas Mäder



Universität Hamburg Fakultät für Mathematik, Informatik und Naturwissenschaften Fachbereich Informatik

Technische Aspekte Multimodaler Systeme

Sommersemester 2013

Info zur Organisation

1. Organisatorisches

Vorlesung Übungen Allgemein

2. Literatur







Vorlesung

Organisatorisches - Vorlesung

tams.informatik.uni-hamburg.de/lectures/2013ss/vorlesung/es

- Mi. 10:15-11:45 F-132Do. 10:15-11:45 F-132
- ▶ Vorlesung folgt: "Embedded System Design" von P. Marwedel
- Originalmaterial: 1s12-www.cs.tu-dortmund.de/daes/de/daes/ mitarbeiter/prof-dr-peter-marwedel/ embedded-system-text-book/slides/slides-2012.html
- diverse gute Lehrbücher Empfehlungen s.u.
- ▶ Informationen und Downloads auf der Webseite aktuell!
- eingestreute Hinweise auf aktuelle Themen und Vertiefung

Übungen

tams.informatik.uni-hamburg.de/lectures/2013ss/vorlesung/es/uebungen

KVV

- zwei Gruppen, jeweils im Anschluß an die Vorlesung
- Mi. 12:15-13:45 F-132Do. 12:15-13:45 F-132

Planung

- weniger Übungszettel... mehr Praxis
- ⇒ 6-8 Übungen als Block (mehrstündig)
 - ► Termin: nach Absprache
 - ▶ Vorbereitung (zu Hause) + praktische Arbeit mit Hardware





Übungen: Hardwareplattformen

 μ Controller System

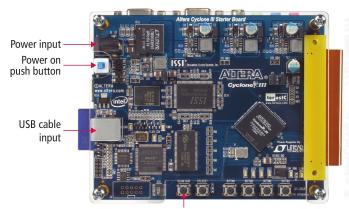
► Arduino Teensy

arduino.cc www.pjrc.com/teensy

- typische Prototypenboards mit frei belegbaren Ein-/Ausgängen Prozessor: ATMega / ARM
- Aufgaben
 - Interruptbehandlung
 - ▶ einfache Schnittstellen (seriell, I²C...)
 - Kontrollaufgaben (Steuerung durch endlichen Automaten)

Ubungen: Hardwareplattformen

FPGA-Prototypensystem



Press RECONFIGURE to return to Application Selector

Ubungen: Hardwareplattformen (cont.)

FPGA-Prototypensystem

- programmierbare Hardware: Altera FPGA
 - Cyclone III EP3C25F324
 - ▶ 24 624 LFs \approx 290 000 Gatter
 - 594 Kbit (interner) Speicher
 - ▶ 66 Hardwaremultiplizierer: 18 × 18 bit
 - ▶ 4 PIIs
- Speicher
 - ▶ 1MB SRAM
 - 32MB DDR SDRAM
 - 16MB Flash
- ► Ein-/Ausgabe
 - 4 Taster
 - 4 I FDs

www.altera.com







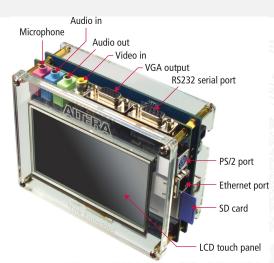
O----i--t--i--b-- Üb-----

64-210 Eingebettete Systeme

Übungen: Hardwareplattformen (cont.)

FPGA-Prototypensystem

I/O-Erweiterung splatine











Organisatorisches - Übungen

64-210 Eingebettete Systeme

Übungen: Hardwareplattformen (cont.) FPGA-Prototypensystem

- ▶ LCD Touch-Screen, 800 × 400
- ▶ VGA Ausgang
- Composite TV-Eingang
- 24-bit Audio I/O
- ▶ 10/100 Mbit Ethernet, PHY+MAC
- serieller Anschluss
- SD Karte





Übungen: Hardwareplattformen (cont.) FPGA-Prototypensystem

Implementationsmöglichkeiten

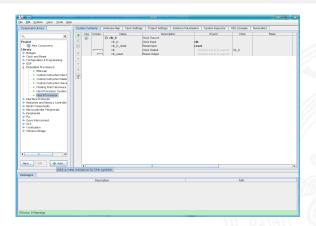
- 1. Softwareentwurf
 - ► IP-Komponenten (*Intellectual Property*) Speicher, Busse, I/O-Schnittstellen...
 - 32-bit Prozessor (NIOS II)
 - Softwareentwicklung: C Programmierung Eclipse + Cross-Compiler
- 2. Hardwareentwurf: Hardwarebeschreibungssprachen hier: VHDL
- 3. gemischt: Hardware + Software + IP-Komponenten





Organisatorisches - Übungen

Übungen: Hardwareplattformen (cont.) FPGA-Prototypensystem

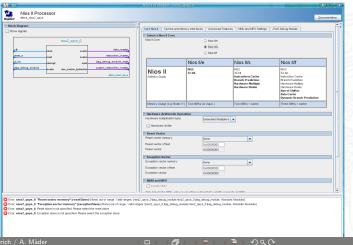


IP-Komponenten

Organisatorisches - Übungen

Übungen: Hardwareplattformen (cont.)

FPGA-Prototypensystem



Prozessor





Organisatorisches - Übungen

Übungen: Hardwareplattformen (cont.)

FPGA-Prototypensystem

```
File Edit View Bookmarks Sessions Tools Settings Help
PiNew 🔚 Open | 💍 Back 💍 Forward | 🔛 Save 🎉 Save As | 🚱 Close | 🦏 Undo 🧼 Redo
            hcVgaClk:
                           => hcVgaClk_o,
            hcVgaHs --
                           => hcVgaHs_o,
            hcVgaVs >>
                          => hcVgaVs_o);
      testP: process(clk50MHz, cpuResetN_i) is
        type stateT --
                           is (rstIdle, demo, bRelease, idle);
        variable state:
                          : stateT;
                                        := "abcdefghijklmnopgrstuvwxy";
        constant line1>
                          : string-
                                       := "charValue :=
        constant line2
                          : string-
                                        := " character'pos(<c>)-32";
        if cpuResetN_i = '0' then
            charPron
            charValue>
            chartten
                          <= '0';
                          := rstIdle; --bRelease;
        elsif rising_edge(clk50MHz) then
                          <= buttonN_i;> -- extra register, sample async buttons
            when rstIdle =>> -- wait until any button is pressed
              if buttonN /= "1111" and dispReady ='1' then
                   state := demo;
                   charNew: <= not charNew;
                   charProp <= 0;
                   charValue <= character'pos(line1(1))-32; --0;
                                       integer range 0 to charMumC-1: ------
              end if:
                                       -- character table
            when demo-
                        if dispReady = '1' then-
                                                -- wait until unit is ready
               if charProp = charNumC-1 then
                   state := bRelease;
                   charProp <= 0;
                   charValue <= 0;
                    INS LINE UTF-8 c25Board.vhd
  Line: 1 Col: 1
  Terminal
```



Organisatorisches - Allgemein

Feedback erwünscht

- ► Zwischenfragen: bitte Feedback bei Unklarheiten etc.!
- ► Fehler und Ungenauigkeiten in den Folien und Materialien bitte melden
- ► Vorschläge und Hinweise auf Tools, schöne Lehrmaterialien etc. sind immer willkommen!

Problem: unterschiedliches Vorwissen!

- Voraussetzungen: insbesondere Rechnerstrukturen aber auch: Assemblerprogrammierung, Betriebssysteme, Netzwerke...
- ▶ generell: Interesse an Hardware

Kontakt

Dr. Norman Hendrich hendrich@informatik.uni-hamburg.de +49 40 42883 2399 Informatikum, Haus F-314 Dr. Andreas Mäder maeder@informatik.uni-hamburg.de +49 40 42883 2502 F-317





Literatur: empfohlene Lehrbücher

[Mar11] P. Marwedel:

Embedded System Design – Embedded Systems Foundations of Cyber-Physical Systems. 2nd edition. Springer-Verlag, 2011. ISBN 978–94–007–0256–1

Primärliteratur: Komplette Behandlung des Themas.

Buch und Foliensatz sind Vorlage dieser Vorlesung. Originalmaterial der Vorlesung von Prof. Marwedel: 1s12-www.cs.tu-dortmund.de/daes/de/daes/mitarbeiter/prof-dr-peter-marwedel/embedded-system-text-book/slides/slides-2012.html

Auch als eBook in der Informatik-Bibliothek vorhanden.





Literatur: empfohlene Lehrbücher (cont.)

[TH07] J. Teich, C. Haubelt:

Digitale Hardware/Software-Systeme – Synthese und Optimierung.

Auflage. Springer-Verlag, 2007. ISBN 978-3-540-46822-6
 Schwerpunkte: Realisierung eingebetteter Systeme, also Synthese, Scheduling, Bindung von Ressourcen etc.
 Auch als eBook in der Informatik-Bibliothek vorhanden.

[HT10] C. Haubelt, J. Teich:

Digitale Hardware/Software-Systeme – Spezifikation und Verifikation.

Springer-Verlag, 2010. ISBN 978-3-642-05355-9

Schwerpunkte: Methoden zur Spezifikation eingebetteter Systeme und der (formalen) Verifikation, Simulation etc.

Auch als eBook in der Informatik-Bibliothek vorhanden.



Literatur: empfohlene Lehrbücher (cont.)

[VG02] F. Vahid, T. Givargis:

Embedded System Design – A unified hardware/software introduction. John Wiley & Sons, 2002. ISBN 978-0-471-38678-0

Alle Themen im Überblick, etwas älter.

Mehrere Exemplare in der Informatik-Bibliothek vorhanden.



Literatur

Literatur: weitere Lehrbücher

[Brä08] T. Bräunl:

Embedded Robotics – Mobile Robot Design and Applications with Embedded Systems.

3rd edition. Springer-Verlag, 2008. ISBN 978-3-540-70534-5

Eigentlich ein "Robotik"-Buch, dient aber als Beispiel, dass die Robotik auf "Eingebetteten Systemen" aufbaut (Teil 1)

Auch als eBook in der Informatik-Bibliothek vorhanden

[Lew13] D. Lewis:

Fundamentals of embedded software with the ARM Cortex-M3.

2nd edition. Pearson Education, 2013.

ISBN 978-0-13-291654-7

Schwerpunkt: Software, viel praktische Programmierung in C und Assembler.



Literatur: weitere Lehrbücher (cont.)

[SC12] J. Sanchez, M.P. Canton:

Embedded systems circuits and programming. CRC Press, 2012. ISBN 978-1-439-87904-7

Schwerpunkt auf PIC μ Controller, enthält außerdem viele (elektro-) technische Grundlagen.

[Wol12] M. Wolf:

Computers as components – Principles of embedded computing system design. 3rd revised ed. Morgan Kaufmann Publishers Inc., 2012. ISBN 978-0-12-388436-7

[Zöb08] D. Zöbel:

Echtzeitsysteme – Grundlagen der Planung. Springer-Verlag, 2008. ISBN 978-3-540-76395-6

Literatur: Vertiefung

[BO11] R.E. Bryant, D.R. O'Hallaron:

Computer systems – A programmers perspective. 2nd edition. Pearson, 2011. ISBN 978-0-13-713336-9

Rechnerarchitektur mit Schwerpunkt Software und Systeme, leider nicht ganz billig. Viele C-Programme und Systemprogrammierung. Beispiele anhand Intel x86 Architektur

[TT13] A.S. Tanenbaum, A. Todd:

Structured Computer Organization.

6th edition. Pearson International, 2013.

ISBN 978-0-273-76924-8

Guter Überblick zum Thema Rechnerarchitektur, klares didaktisches Konzept. Java VM, Intel x86, SPARC. Mit jeder Auflage komplett überarbeitet und aktualisiert.

Literatur: Vertiefung (cont.)

[PH12] D.A. Patterson, J.L. Hennessy:

Computer Organization and Design -The Hardware/Software Interface.

4th revised ed. Morgan Kaufmann Publishers Inc., 2012.

ISBN 978-0-12-374750-1

Schönes Lehrbuch von den Entwicklern der RISC/MIPS Prozessoren.

[HP11] J.L. Hennessy, D.A. Patterson:

Computer architecture – A quantitative approach. 5th edition. Morgan Kaufmann Publishers Inc., 2011.

ISBN 978-0-12-383872-8

Die Bihel zum Thema Rechnerarchitektur

