特性



高精度、I2C接口、集成RTC/TCXO/晶体

概述

DS3231是低成本、高精度 I²C 实时时钟(RTC),具有集成 的温补晶体振荡器(TCXO)和晶体。该器件包含电池输入 端, 断开主电源时仍可保持精确的计时。集成晶体振荡 器提高了器件的长期精确度,并减少了生产线的元件数 量。DS3231提供商用级和工业级温度范围,采用16引脚、 300mil的SO封装。

RTC保持秒、分、时、星期、日期、月和年信息。少于 31天的月份,将自动调整月末日期,包括闰年补偿。时 钟的工作格式可以是24小时或带 AM/PM 指示的12小时 格式。提供两个可编程目历闹钟和一路可编程方波输出。 地址与数据通过I2C双向总线串行传输。

精密的、经过温度补偿的电压基准和比较器用来监视VCC 状态,以检测电源故障、提供复位输出,并在必要时自 动切换到备用电源。另外, RST 监视引脚可以作为手动按 钮输入,以产生uP复位信号。

应用

服务器

电表

远程信息处理系统

GPS

♦ 0°C至+40°C范围内时钟精度为±2ppm

- ◆ -40°C至+85°C范围内时钟精度为±3.5ppm
- ◆ 为连续计时提供备用电池输入
- ◆ 工作温度范围

商用级: 0°C至+70°C 工业级: -40°C至+85°C

- ◆ 低功耗
- ◆ 实时时钟提供秒、分、时、星期、日期、月、 年信息,并提供有效期到2100年的闰年补偿
- ◆ 两个日历闹钟
- ◆ 可编程方波输出
- ◆ 快速(400kHz) I2C接口
- ◆ 3.3V工作电压
- ◆ 数字温度传感器输出: 精度为+3°C
- ◆ 老化修正寄存器
- ◆ RST输出/手动复位去抖输入
- ◆ 通过保险商试验机构(UL)认证

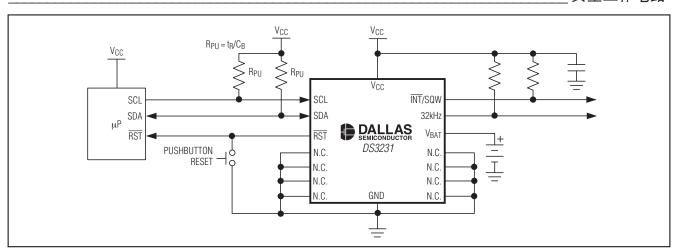
定购信息

PART	TEMP RANGE	PIN-PACKAGE
DS3231S#	0°C to +70°C	16 SO
DS3231SN#	-40°C to +85°C	16 SO

#表示符合RoHS标准的器件,但有可能含铅,拥有RoHS规定的 豁免权。采用JESD97 e3 类引脚抛光技术,符合含铅和无铅焊接 流程的要求。顶标上任何位置的"#"号均表示符合RoHS标准。

引脚配置在数据资料的最后给出。

典型工作电路





ABSOLUTE MAXIMUM RATINGS

Voltage Range on VCC, VBAT, 32kHz, SCL, SDA, RST, INT/SQW Relative to Ground0.3V to +6.0V	Storage Temperature Range40°C to +85°C Lead Temperature (soldering, 10s)+260°C
Junction-to-Ambient Thermal Resistance (θJA) (Note 1)73°C/W Junction-to-Case Thermal Resistance (θJC) (Note 1)23°C/W Operating Temperature Range (noncondensing)40°C to +85°C Junction Temperature+125°C	Soldering Temperature (reflow, 2 times max) Lead(Pb)-free+260°C Containing lead(Pb)+240°C (See the Handling, PC Board Layout, and Assembly section.)

Note 1: Package thermal resistances were obtained using the method described in JEDEC specification JESD51-7, using a four-layer board. For detailed information on package thermal considerations, refer to **china.maxim-ic.com/thermal-tutorial**.

Stresses beyond those listed under "Absolute Maximum Ratings" may cause permanent damage to the device. These are stress ratings only, and functional operation of the device at these or any other conditions beyond those indicated in the operational sections of the specifications is not implied. Exposure to absolute maximum rating conditions for extended periods may affect device reliability.

RECOMMENDED OPERATING CONDITIONS

(TA = TMIN to TMAX, unless otherwise noted.) (Notes 2, 3)

PARAMETER	SYMBOL	CONDITIONS	MIN	TYP	MAX	UNITS
Supply Voltage	Vcc		2.3	3.3	5.5	V
	V _{BAT}		2.3	3.0	5.5	V
Logic 1 Input SDA, SCL	VIH		0.7 x V _C C		V _{CC} + 0.3	V
Logic 0 Input SDA, SCL	VIL		-0.3		0.3 x V _C C	V

ELECTRICAL CHARACTERISTICS

 $(V_{CC} = 2.3V \text{ to } 5.5V, V_{CC} = \text{Active Supply (see Table 1)}, T_A = T_{MIN} \text{ to } T_{MAX}, \text{ unless otherwise noted.)}$ (Typical values are at $V_{CC} = 3.3V, V_{BAT} = 3.0V, \text{ and } T_A = +25^{\circ}C, \text{ unless otherwise noted.)}$ (Notes 2, 3)

PARAMETER	SYMBOL	CONDITION	IS	MIN	TYP	MAX	UNITS	
Active Supply Current	loon	(Notes 4, 5)	V _C C = 3.63V			200		
Active Supply Current	ICCA	(Notes 4, 5)	$V_{CC} = 5.5V$			300	μΑ	
Standby Supply Current	Iccs	I ² C bus inactive, 32kHz output on, SQW output off	V _{CC} = 3.63V			110	μA	
Standby Supply Current	ices	(Note 5)	V _{CC} = 5.5V			170	μΛ	
Temperature Conversion Current	loopoonii	I ² C bus inactive, 32kHz	$V_{CC} = 3.63V$			575		
Temperature Conversion Current	ICCSCONV	output on, SQW output off	$V_{CC} = 5.5V$			650	μΑ	
Power-Fail Voltage	VPF		2.45	2.575	2.70	V		
Logic 0 Output, 32kHz, INT/SQW, SDA	V _{OL}	I _{OL} = 3mA	I _{OL} = 3mA			0.4	V	
Logic 0 Output, RST	V _{OL}	I _{OL} = 1mA				0.4	V	
Output Leakage Current 32kHz, INT/SQW, SDA	ILO	Output high impedance		-1	0	+1	μΑ	
Input Leakage SCL	ILI			-1		+1	μΑ	
RST Pin I/O Leakage	I _{OL}	RST high impedance (Note 6)		-200		+10	μΑ	
V _{BAT} Leakage Current (V _{CC} Active)	IBATLKG				25	100	nA	

ELECTRICAL CHARACTERISTICS (continued)

 $(V_{CC} = 2.3V \text{ to } 5.5V, V_{CC} = \text{Active Supply (see Table 1)}, T_A = T_{MIN} \text{ to } T_{MAX}, \text{ unless otherwise noted.)}$ (Typical values are at $V_{CC} = 3.3V, V_{BAT} = 3.0V, \text{ and } T_A = +25^{\circ}C, \text{ unless otherwise noted.)}$ (Notes 2, 3)

PARAMETER	SYMBOL	CONDITIO	CONDITIONS			MAX	UNITS	
Output Frequency	fout	$V_{CC} = 3.3V \text{ or } V_{BAT} = 3.3V$	/		32.768		kHz	
Frequency Stability vs.	Δf/f _{OUT}	V _{CC} = 3.3V or V _{BAT} = 3.3V,	0°C to +40°C			±2	nnm	
Temperature (Commercial)	Δι/1001	aging offset = 00h	>40°C to +70°C			±3.5	ppm	
5 0. 1.33		V _{CC} = 3.3V or	-40°C to <0°C			±3.5		
Frequency Stability vs. Temperature (Industrial)	Δf/f _{OUT}	V _{BAT} = 3.3V,	0°C to +40°C			±2	ppm	
		aging offset = 00h	>40°C to +85°C			±3.5		
Frequency Stability vs. Voltage	Δf/V				1		ppm/V	
			-40°C		0.7			
Trim Register Frequency	Δf/LSB	0 "" 1 1	+25°C		0.1]	
Sensitivity per LSB	ΔΙ/LδΒ	Specified at:	+70°C		0.4		ppm	
			+85°C		0.8			
Temperature Accuracy	Temp	V _{CC} = 3.3V or V _{BAT} = 3.3V		-3		+3	°C	
Crystal Aging	A f/f o	After reflow,	First year	±1.0			10.10.100	
Crystal Aging	Δf/f _O	not production tested	0-10 years		±5.0		ppm	

ELECTRICAL CHARACTERISTICS

(V_{CC} = 0V, V_{BAT} = 2.3V to 5.5V, T_A = T_{MIN} to T_{MAX} , unless otherwise noted.) (Note 2)

PARAMETER	SYMBOL	CONDITIONS	MIN	TYP	MAX	UNITS		
Active Battery Current	lo a = a	$\overline{\text{EOSC}} = 0$, BBSQW = 0,	V _{BAT} = 3.63V			70	μA	
Active Battery Current	I _{BATA}	SCL = 400kHz (Note 5)	V _{BAT} = 5.5V			150	μΑ	
Timekeeping Battery Current	lo . T	EOSC = 0, BBSQW = 0, EN32kHz = 1,	V _{BAT} = 3.63V		0.84	3.0		
Timekeeping Ballery Current	IBATT	SCL = SDA = OV or $SCL = SDA = V_{BAT} \text{ (Note 5)}$	V _{BAT} = 5.5V		1.0	3.5	- μΑ	
Temperature Conversion Current	Іваттс	EOSC = 0, BBSQW = 0, SCL = SDA = 0V or SCL = SDA = VBAT	V _{BAT} = 3.63V			575	μA	
Temperature Conversion Current			V _{BAT} = 5.5V			650	μΑ	
Data-Retention Current	IBATTDR	$\overline{\text{EOSC}}$ = 1, SCL = SDA = 0V,	+25°C			100	nA	

AC ELECTRICAL CHARACTERISTICS

(VCC = VCC(MIN) to VCC(MAX) or VBAT = VBAT(MIN) to VBAT(MAX), VBAT > VCC, TA = TMIN to TMAX, unless otherwise noted.) (Note 2)

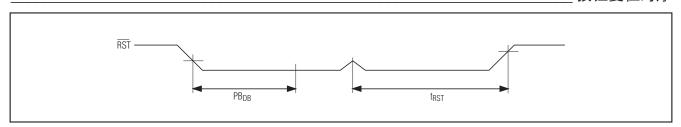
PARAMETER	SYMBOL	CONDITIONS	MIN TYP	MAX	UNITS			
CCL Clock Fraguency	foo	Fast mode	100	400	- kHz			
SCL Clock Frequency	fscl	Standard mode	0	100	KIIZ			
Bus Free Time Between STOP	to	Fast mode	1.3					
and START Conditions	tBUF	Standard mode	4.7		μs			
Hold Time (Repeated) START	tup or a	Fast mode	0.6					
Condition (Note 7)	thd:Sta	Standard mode	4.0		μs			
Low Period of SCL Clock	ti owi	Fast mode	1.3					
LOW FEIIOG OF SCE CIOCK	tLOW	Standard mode	4.7		μs			
High Period of SCL Clock	turou	Fast mode	0.6		110			
Trigit i enod of SCE Clock	thigh	Standard mode	4.0		- µs			
Data Hold Time (Notes 8, 9)	tup par	Fast mode	0	0.9	110			
Data Hold Time (Notes 6, 9)	thd:dat	Standard mode	0	0.9	μs			
Data Catana Tima (Nictor 10)	tsu:DAT	Fast mode	100		ns			
Data Setup Time (Note 10)		Standard mode	250] 115			
OTABL Catalan Time a	tsu:sta	Fast mode	0.6		110			
START Setup Time		Standard mode	4.7		μs			
Rise Time of Both SDA and SCL		Fast mode	20 +	300	ns			
Signals (Note 11)	t _R	Standard mode	0.1C _B	1000	115			
Fall Time of Both SDA and SCL	t-	Fast mode	20 +	300	200			
Signals (Note 11)	t _F	Standard mode	0.1C _B	300	ns			
Setup Time for STOP Condition	touloro	Fast mode	0.6					
Setup Time for STOL Condition	tsu:sto	Standard mode	4.7		μs			
Capacitive Load for Each Bus Line	СВ	(Note 11)		400	pF			
Capacitance for SDA, SCL C _{I/O}			10		pF			
Pulse Width of Spikes That Must Be Suppressed by the Input Filter			30		ns			
Pushbutton Debounce	PB _{DB}		250		ms			
Reset Active Time	trst		250		ms			
Oscillator Stop Flag (OSF) Delay	tosf	(Note 12)	100		ms			
Temperature Conversion Time	tconv		125	200	ms			
		1						

POWER-SWITCH CHARACTERISTICS

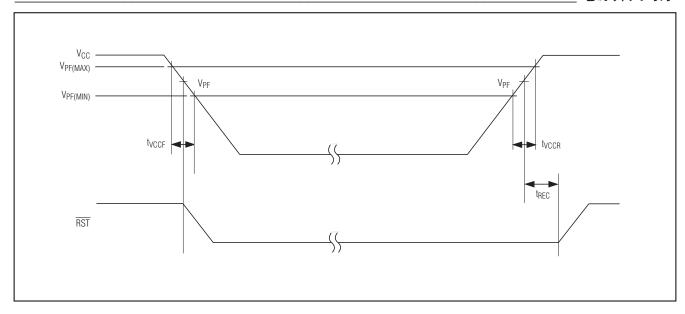
 $(T_A = T_{MIN} \text{ to } T_{MAX})$

PARAMETER	SYMBOL	CONDITIONS	MIN	TYP	MAX	UNITS
V _{CC} Fall Time; V _{PF(MAX)} to V _{PF(MIN)}	tvccf		300			μs
V _{CC} Rise Time; V _{PF(MIN)} to V _{PF(MAX)}	tvccr		0			μs
Recovery at Power-Up	trec	(Note 13)		250	300	ms

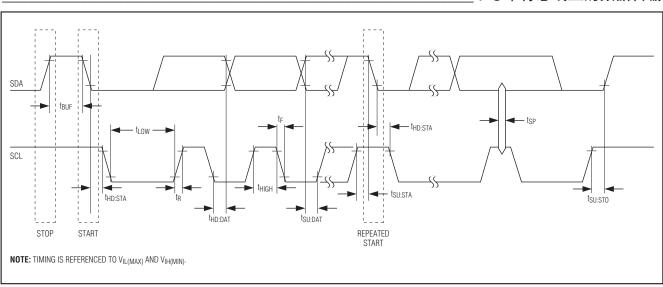
按钮复位时序



电源开关时序



I²C 串行总线上的数据传输



WARNING: Negative undershoots below -0.3V while the part is in battery-backed mode may cause loss of data.

- Note 2: Limits at -40°C are guaranteed by design and not production tested.
- Note 3: All voltages are referenced to ground.
- Note 4: ICCA—SCL clocking at max frequency = 400kHz.
- Note 5: Current is the averaged input current, which includes the temperature conversion current.
- **Note 6:** The \overline{RST} pin has an internal $50k\Omega$ (nominal) pullup resistor to VCC.
- **Note 7:** After this period, the first clock pulse is generated.
- Note 8: A device must internally provide a hold time of at least 300ns for the SDA signal (referred to the V_{IH(MIN)} of the SCL signal) to bridge the undefined region of the falling edge of SCL.
- Note 9: The maximum tho DAT needs only to be met if the device does not stretch the low period (ti OW) of the SCL signal.
- Note 10: A fast-mode device can be used in a standard-mode system, but the requirement t_{SU:DAT} ≥ 250ns must then be met. This is automatically the case if the device does not stretch the low period of the SCL signal. If such a device does stretch the low period of the SCL signal, it must output the next data bit to the SDA line t_{R(MAX)} + t_{SU:DAT} = 1000 + 250 = 1250ns before the SCL line is released.
- Note 11: C_B—total capacitance of one bus line in pF.
- Note 12: The parameter toSF is the period of time the oscillator must be stopped for the OSF flag to be set over the voltage range of 0.0V ≤ V_{CC} ≤ V_{CC(MAX)} and 2.3V ≤ V_{BAT} ≤ 3.4V.
- Note 13: This delay applies only if the oscillator is enabled and running. If the EOSC bit is a 1, trec is bypassed and RST immediately goes high. The state of RST does not affect the I²C interface, RTC, or TCXO.

1.2

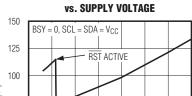
1.1

0.6

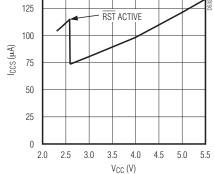
2.3

典型工作特性

 $(V_{CC} = +3.3V, T_A = +25^{\circ}C, unless otherwise noted.)$



STANDBY SUPPLY CURRENT



1.0 EN32kHz = 1 IBAT (MA) 0.9 \dot{E} N32kHz = 0 8.0 0.7

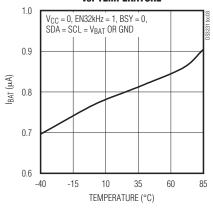
3.3

V_{CC} = 0V, BSY = 0, SDA = SCL = V_{BAT} OR V_{CC}

SUPPLY CURRENT

vs. SUPPLY VOLTAGE

SUPPLY CURRENT vs. TEMPERATURE

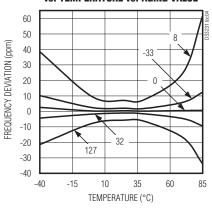


FREQUENCY DEVIATION VS. TEMPERATURE VS. AGING VALUE

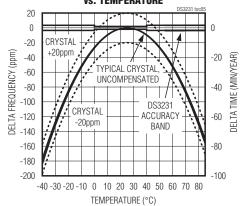
 $V_{BAT}(V)$

4.3

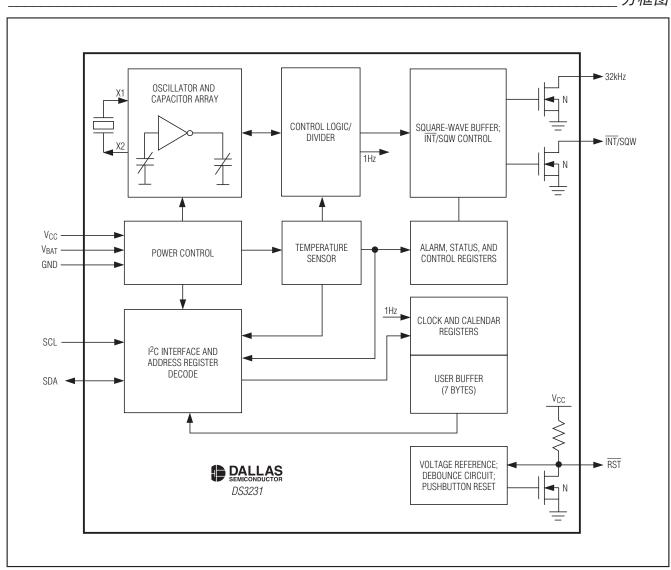
5.3



DELTA TIME AND FREQUENCY vs. TEMPERATURE



方框图



引脚说明

引脚	名称	功能
1	32kHz	32kHz输出。此漏极开路输出引脚要求外接上拉电阻。使能状态下,输出可工作在任意电源下。如不使用,可保持开路。
2	Vcc	用于主电源的直流电源引脚。该引脚应使用0.1μF至1.0μF电容进行去耦。不用时,请接地。
3	ĪNT/SQW	低电平有效中断或方波输出。该漏极开路输出引脚要求外接上拉电阻,上拉电阻连接到5.5V或低于5.5V的电源电压。该多功能引脚的功能由控制寄存器(0Eh)的 INTCN 位决定。当 INTCN 设定为0时,引脚输出方波,其频率由RS2 和RS1 位决定。当 INTCN 设定为1时,计时寄存器与任一闹钟寄存器相匹配时都会触发 INT/SQW引脚(如果使能闹钟功能)。由于首次上电时 INTCN 位设定为1,因此引脚缺省设置为中断输出并禁止闹钟。上拉电压可高达5.5V,与 V _{CC} 电压无关。如不使用该引脚,请将其悬空。
4	RST	低电平有效复位引脚。该引脚为漏极开路输入/输出。引脚指示 V_{CC} 相对于 V_{PF} 指标的状态。如果 V_{CC} 下降至低于 V_{PF} , RST 引脚被拉低。若 V_{CC} 超过 V_{PF} 并持续 t_{RST} 时间, RST 引脚通过内部上拉电阻拉至高电平。低电平有效、漏极开路输出还具有去抖按钮输入功能。该引脚可由按钮复位请求来触发。引脚内部通过标称值为 $50k\Omega$ 的上拉电阻连接至 V_{CC} 。无需外接上拉电阻。如果禁止晶体振荡器, t_{REC} 被屏蔽, RST 立即进入高电平。
5–12	N.C.	无连接。外部必须接地。
13	GND	地。
14	V _{BAT}	备份电源输入。 V_{BAT} 输入用作主电源时,该引脚应使用 0.1μ F至 1.0μ F的低泄漏电容进行去耦。 V_{BAT} 输入用作备份电源时,无需使用去耦电容。如果不使用 V_{BAT} ,则将该引脚接地。器件通过 UL 认证,可在使用锂电池时防止反向充电。请参考: $\frac{china.maxim-ic.com}{qa/info/ul}$ 。
15	SDA	串行数据输入/输出。该引脚为 I^2C 串口的数据输入/输出。此漏极开路引脚要求外接上拉电阻。上拉电压可高达 5.5V,与 V_{CC} 电压无关。
16	SCL	串行时钟输入。该引脚为 I^2C 串口的时钟输入,用于串口上同步传输数据。该引脚电压可高达 $5.5V$,与 V_{CC} 电压无关。

详细说明

DS3231为由32kHz温补晶体振荡器驱动的串行RTC。TCXO提供稳定、精确的参考时钟。在-40°C至+85°C范围内,RTC的精度保持在±2分钟/年之内。TCXO时钟在32kHz引脚输出。RTC为低功耗时钟/日历,提供两个可编程日历闹钟和一路可编程方波输出。INT/SQW提供由闹钟条件决定的中断信号或者方波输出。时钟/日历提供

秒、分、时、星期、日期、月和年信息。少于31天的月份,将自动调整月末的日期,并包括闰年补偿。时钟可工作在24小时或带 AM/PM 指示的12小时格式。内部寄存器通过12C总线接口访问。

温补电压基准和比较器电路用于监视 V_{CC} 电平,以检测电源故障,并在必要时自动切换至备用电源。 \overline{RST} 引脚提供外部按钮输入功能,并可用于指示电源故障。

工作原理

方框图给出了DS3231的主要组成部分。八个模块可划分为四个功能组: TCXO、电源控制、按钮复位功能和RTC。它们的工作原理在以下各部分加以说明。

32kHz TCXO

TCXO包括温度传感器、振荡器和控制逻辑。控制器读取片上温度传感器的输出,使用查找表确定所需的电容,加上AGE寄存器的老化修正,然后设置电容选择寄存器。仅在温度值发生变化时,或者用户启动的温度转换完成时,才加载包括AGE寄存器变化的新值。V_{CC}初次上电时就会转换温度值,然后每64秒转换一次。

电源控制

该功能由温补电压基准和监视 V_{CC} 电平的比较器电路提供。当 V_{CC} 高于 V_{PF} 时,器件由 V_{CC} 供电。当 V_{CC} 低于 V_{PF} 但高于 V_{BAT} 时,DS3231 由 V_{CC} 供电。当 V_{CC} 低于 V_{PF} 并低于 V_{BAT} 时,器件由 V_{BAT} 供电。参考表 1。

表1. 电源控制

SUPPLY CONDITION	ACTIVE SUPPLY
V _{CC} < V _{PF} , V _{CC} < V _{BAT}	V _{BAT}
V _{CC} < V _{PF} , V _{CC} > V _{BAT}	V _{CC}
V _{CC} > V _{PF} , V _{CC} < V _{BAT}	Vcc
V _{CC} > V _{PF} , V _{CC} > V _{BAT}	V _{CC}

为保护电池, V_{BAT} 首次加到器件上时振荡器在 V_{CC} 达到 V_{PF} 以上之前,或者向器件写人一个有效的 I^2C 地址之前并不启动。典型的振荡器启动时间在1秒以内。在 V_{CC} 加电后或者有效的 I^2C 地址写人后大约 2 秒钟,器件会测量一次温度,并使用计算的修正值校准振荡器。一旦振荡器运行起来,只要电源 $(V_{CC}$ 或者 V_{BAT})有效就会一直保持运行状态。器件每隔 64 秒钟进行一次温度测量并校准振荡器频率。

电源 (V_{CC}) 首次上电或向器件写人一个有效的 I^2C 地址时 (V_{BAT}) ,时间和日期寄存器被复位至 01/01/00~01~00:00:00 (MM/DD/YY~DOW~HH:MM:SS)。

____ V_{BAT}工作电流

不同工作模式具有不同的 V_{BAT} 电流。当器件采用 V_{BAT} 供电并且串口处于工作状态时,有效电池电流为 I_{BATA} 。当串口禁止时,电池电流为 I_{BATTC} ,其中包括平均温度转换电流 I_{BATTC} (详细信息请参考应用笔记 3644:高精度实时时钟的功耗考虑)。温度转换电流 I_{BATTC} 的定义源于系统必须能够承受周期性的较大的脉冲电流,同时还需保持有效的电压值。数据保持电流 I_{BATTDR} 是振荡器停止($\overline{EOSC}=1$)时的器件电流。在不必保留时间和日期信息时(例如最终产品在等待运给客户时),该模式可以降低对电池的要求。

按钮复位功能

DS3231提供连接至 \overline{RST} 输出引脚的按钮控制功能。若DS3231不在复位周期,会持续监视 \overline{RST} 信号的下降沿。如果检测到一个边沿转换,DS3231通过拉低 \overline{RST} 完成开关去抖。内部定时器定时结束(PB_{DB})后,DS3231继续监视 \overline{RST} 信号。如果信号依旧保持低电平,DS3231持续监视信号以检测上升沿。一旦检测到按钮释放,DS3231强制 \overline{RST} 引脚为低电平并保持 t_{RST} 时间。

RST 还用来指示电源故障报警情况。当 V_{CC} 低于 V_{PF} 时,会产生内部电源故障报警信号,并强制拉低 \overline{RST} 引脚。当 V_{CC} 超过 V_{PF} 电平时, \overline{RST} 引脚保持低电平大约250ms (t_{REC}),以使供电电源稳定下来。如果在 V_{CC} 加载时振荡器没有工作(参考电源控制部分),将会跳过 t_{REC} , \overline{RST} 立刻变为高电平。无论通过按钮或电源失效检测拉低 \overline{RST} 输出,都不会影响DS3231的内部工作。

实时时钟

以TCXO作为时钟源,RTC提供秒、分、时、星期、日期、月和年信息。少于31天的月份,将自动调整月末日期,其中包括闰年的修正。时钟可工作在24小时或带 AM/PM指示的12小时格式。

时钟提供两个可编程日历闹钟和一个可编程方波输出。 INT/SQW引脚可产生由闹钟条件决定的中断信号,或者输出方波信号。功能选择通过INTCN位来控制。



图1 计时寄存器

ADDRESS	BIT 7 MSB	BIT 6	BIT 5	BIT 4	BIT 3	BIT 2	BIT 1	BIT 0 LSB	FUNCTION	RANGE
00h	0		10 Second	S		Secor	nds		Seconds	00–59
01h	0		10 Minutes	3		Minu	tes		Minutes	00–59
02h	0	12/24	AM/PM 20 Hour	10 Hour		Ноц	ır		Hours	1–12 + AM/PM 00–23
03h	0	0	0	0	0		Day		Day	1–7
04h	0	0	10 I	Date		Dat	e		Date	01–31
05h	Century	0	0	10 Month		Mon	th		Month/ Century	01-12 + Century
06h		10	Year			Yea	ır		Year	00–99
07h	A1M1		10 Second	S		Secor	nds		Alarm 1 Seconds	00–59
08h	A1M2		10 Minutes	S		Minu	tes		Alarm 1 Minutes	00–59
09h	A1M3	12/24	AM/PM 20 Hour	10 Hour		Ноц	ır		Alarm 1 Hours	1–12 + AM/PM 00–23
0.41-	A1M4	DY/DT	10.1	Date		Day	y		Alarm 1 Day	1–7
0Ah	A HVI4	וט/זט	101	Date		Dat	е		Alarm 1 Date	1–31
0Bh	A2M2		10 Minutes	0 Minutes Minutes				Alarm 2 Minutes	00–59	
0Ch	A2M3	12/24	AM/PM 20 Hour	10 Hour		Ноц	ır		Alarm 2 Hours	1–12 + AM/PM 00–23
0Dh	A2M4	DY/DT	10.1	Date		Day	/		Alarm 2 Day	1–7
UDII	AZIVI4	וט/זט	101	Date		Dat	е		Alarm 2 Date	1–31
0Eh	EOSC	BBSQW	CONV	RS2	RS1	RS1 INTCN A2IE A1IE		Control	_	
0Fh	OSF	0	0	0	EN32kHz	EN32kHz BSY A2F A1F		Control/Status	_	
10h	SIGN	DATA	DATA	DATA	DATA	DATA	DATA	DATA	Aging Offset	_
11h	SIGN	DATA	DATA	DATA	DATA DATA DATA DATA		MSB of Temp	_		
12h	DATA	DATA	0	0	0	0	0	0	LSB of Temp	_

注:除非另有说明,初次上电时的寄存器状态未做定义。

地址分配表

图1给出了DS3231计时寄存器的地址分配表。在多字节访问过程中,当地址指针到达寄存器空间的末尾(12h)时,将会返回到地址00h。在I²C的START条件下或者地址指针递增至地址00h时,当前的时间会传输至辅助寄存器中。在时钟继续运行的同时,可从辅助寄存器中读取时间信息。这样在读操作期间发生主寄存器更新时,可以避免重新读取寄存器。

I²C接口

只要 V_{CC} 或 V_{BAT} 处于有效电压范围,则可访问 I^2C 接口。如果与DS3231连接的微控制器由于 V_{CC} 掉电或其它因素

复位,有可能造成微控制器与DS3231的I²C通信不同步,例如: 微控制器在从DS3231读数据时发生复位。当微控制器复位时,通过在SDA为高电平时触发SCL,可以将DS3231的I²C接口置于已知状态。此时,微控制器应该在SCL为高电平时将SDA拉低,产生一个START条件。

时钟和日历

可以通过读取适当的寄存器字节获得时钟和日历信息。图1给出了RTC寄存器的配置说明。通过写人适当的寄存器字节来设定或者初始化时钟和日历数据。时钟和日历寄存器的内容采用二一十进制编码(BCD)格式。DS3231

可以运行于12小时或者24小时模式。小时寄存器的第6位定义为12或24小时模式选择位。该位为高时,选择12小时模式。在12小时模式下,第5位为 AM/PM 指示位,逻辑高时为PM。在24小时模式下,第5位为二十小时位(20至23小时)。当年寄存器由99溢出至00时,会转换世纪位(月寄存器的第7位)。

星期寄存器在午夜时递增。对应于星期的值由用户定义,但是该值必须连续(即,如果1等于星期日,那么2等于星期一,依次类推)。不合逻辑的时间和日历输入会导致不确定的操作。

读取或写人时间和日历寄存器时,辅助(用户)缓存器用于防止内部寄存器更新时可能出现的错误。读取时间和日历寄存器时,用户缓存器在任何 START 条件下或者寄存器指针返回到零时与内部寄存器同步。时间信息从这些辅助寄存器读取,此时时钟继续保持运行状态。这样在读操作期间发生主寄存器更新时可以避免重新读取寄存器。

任何时候写秒寄存器时,倒计时链都会复位。在DS3231 应答后进行写传输操作。一旦倒计时链复位,为避免翻转问题,必须在1秒钟之内写人剩余的时间和日历寄存器。倘若振荡器已经工作,并且使能方波输出,那么1Hz方波输出在秒数据传输完成后500ms转换为高电平。

DS3231包含两个星期/日期闹钟。闹钟1可通过写人寄存器07h至0Ah来设定。闹钟2可通过写人寄存器0Bh至0Dh来设定。可对闹钟进行编程(通过控制寄存器的闹钟使能位和INTCN位),从而在闹钟匹配条件下触发INT/SQW输出。每个星期/日期闹钟寄存器的第7位是屏蔽位(表2)。当每个闹钟的屏蔽位均为逻辑0时,闹钟只有在计时寄存器中的值与存储于星期/日期闹钟寄存器的对应值相匹配时才会告警。闹钟也可以编程为每秒、分、时、星期

闹钟

DY/DT位(闹钟星期/日期寄存器的第6位)用于控制存储于寄存器第0位至第5位的闹钟值是反映星期几还是月份中的日期。如果DY/DT设为逻辑0,闹钟将是与月份日期匹配的结果。如果DY/DT设为逻辑1,闹钟则是与星期几匹配的结果。

或日期重复告警。表2给出了可能的设置。如果不按照表

中配置,会导致不合逻辑的操作。

当RTC寄存器值与闹钟寄存器的设定值相匹配时,相应的闹钟标志位'A1F'或'A2F'置为逻辑1。如果对应的闹钟中断使能'A1IE'或'A2IE'也设定为逻辑1,并且INTCN位设定为逻辑1,闹钟条件将会触发INT/SQW信号。在时间和日期寄存器每秒更新时都会检测匹配情况。

表2. 闹钟屏蔽位

DY/DT	ALARI	VI 1 REGISTER	R MASK BITS	(BIT 7)	ALARM RATE
01/01	A1M4	A1M4 A1M3 A1M2 A1M1		A1M1	ALANW NATE
X	1	1	1	1	Alarm once per second
X	1	1	1	0	Alarm when seconds match
X	1	1	0	0	Alarm when minutes and seconds match
X	1	0	0	0	Alarm when hours, minutes, and seconds match
0	0	0	0	0	Alarm when date, hours, minutes, and seconds match
1	0	0	0	0	Alarm when day, hours, minutes, and seconds match

DY/DT	ALARM 2 F	REGISTER MASK E	BITS (BIT 7)	ALADM DATE		
וטואט	A2M4	A2M3	A2M2	ALARM RATE		
Х	1	1	1	Alarm once per minute (00 seconds of every minute)		
Х	1	1	0	Alarm when minutes match		
Х	1	0	0	Alarm when hours and minutes match		
0	0	0	0	Alarm when date, hours, and minutes match Alarm when day, hours, and minutes match		
1	0	0	0			

控制寄存器(0Eh)

名称: POR:

BIT 7	BIT 6	BIT 5	BIT 4	BIT 3	BIT 2	BIT 1	BIT 0
EOSC	BBSQW	CONV	RS2	RS1	INTCN	A2IE	A1IE
0	0	0	1	1	1	0	0

特殊功能寄存器

DS3231具有两个附加寄存器(控制和状态),可以控制实时时钟、闹钟和方波输出。

控制寄存器(0Eh)

第7位:使能振荡器(\overline{EOSC})。设定为逻辑0时,启动振荡器。如果设定为逻辑1,在DS3231电源切换至 V_{BAT} 时振荡器停止。初次上电时,该位清零(逻辑0)。当DS3231由 V_{CC} 供电时,振荡器与 \overline{EOSC} 位的状态无关,始终保持运行状态。当 \overline{EOSC} 被禁止时,所有的寄存器数据处于静态。

第6位: 电池备份的方波使能(BBSQW)。当设定为逻辑 1 并且 INTCN = 0、 $V_{CC} < V_{PF}$ 时,该位使能方波输出。当 BBSQW设定为逻辑 0 时,若 $V_{CC} < V_{PF}$,则 \overline{INT}/SQW 引脚变为高阻抗。初次上电时,该位清零(逻辑 0)。

第5位:转换温度(CONV)。该位设定为1时,强制温度传感器将温度转换成数字码,并执行TCXO算法以更新振荡器的电容阵列。这只能发生在没有进行转换期间。用户在强制控制器开始新的TCXO操作之前,应该检查状态位BSY。用户启动的温度转换不影响内部64秒更新周期。

用户启动的温度转换在大约 2ms 内不会影响 BSY 位。CONV 位从写人开始直到转换完成保持为1,转换完后CONV和BSY均变为0。在监视用户启动转换的状态时应该使用CONV位。

第4和第3位: 频率选择(RS2和RS1)。方波使能时,这两位用于控制方波输出的频率。以下表格给出了可以通过RS位选择的方波频率。初次上电时,这两位均设置为逻辑1(8.192kHz)。

方波输出频率

RS2	RS1	SQUARE-WAVE OUTPUT FREQUENCY
0	0	1Hz
0	1	1.024kHz
1	0	4.096kHz
1	1	8.192kHz

第2位:中断控制(INTCN)。该位控制 INT/SQW 信号。INTCN设定为0时,INT/SQW 引脚输出方波。INTCN设定为1时,若计时寄存器与任一个闹钟寄存器相匹配,则会触发 INT/SQW 输出(如果也使能闹钟的话)。匹配时相应的闹钟标志总是置位,而与 INTCN 位的状态无关。初次上电时,INTCN 位设定为逻辑 1。

第1位:闹钟2中断使能(A2IE)。该位设定为逻辑1时,允许状态寄存器中的闹钟2标志位(A2F)触发 $\overline{\text{INT}}$ /SQW信号(当INTCN=1时)。当A2IE位设定为0或者INTCN设定为0时,A2F位不启动中断信号。初次上电时,A2IE位清零(逻辑0)。

第0位:闹钟1中断使能(A1IE)。该位设定为逻辑1时,允许状态寄存器中的闹钟1标志位(A1F)触发 $\overline{\text{INT}}$ /SQW信号(当INTCN=1时)。当A1IE位设定为0或者INTCN设定为0时,A1F位不启动 $\overline{\text{INT}}$ /SQW信号。初次上电时,A1IE位清零(逻辑0)。

状态寄存器(0Fh)

名称: POR:

BIT 7	BIT 6	BIT 5	BIT 4	BIT 3	BIT 2	BIT 1	BIT 0
OSF	0	0	0	EN32kHz	BSY	A2F	A1F
1	0	0	0	1	X	X	X

状态寄存器(OFh)

第7位:振荡器停止标志(OSF)。该位为逻辑1表示振荡器现在停止工作,或者曾经停止工作,可用于判定计时数据的有效性。无论何时振荡器停止工作,该位均置为逻辑1。以下情况能够造成OSF置位:

- 1) 初次上电。
- 2) V_{CC}与 V_{BAT}上的电压都不足以支持振荡器工作。
- 3) 在电池备份模式下, EOSC 位关闭。
- 4) 晶体的外部影响(即噪声、泄漏等)。

该位保持为逻辑1, 直到写入逻辑0清除。

第3位:使能32kHz輸出(EN32kHz)。该位控制32kHz引脚的状态。当设定为逻辑1时,使能32kHz引脚,并输出32.768kHz方波信号。设定为逻辑0时,32kHz引脚变为高阻态。初始化上电时,该位为逻辑1。DS3231加载电源后(如果振荡器工作),32kHz引脚输出32.768kHz方波信号。

第2位: 忙(BSY)。该位表示器件正在执行TCXO功能。 温度传感器的转换控制信号使BSY置为逻辑1。当器件处于1分钟空闲状态时该位清零。

第1位:闹钟2标志(A2F)。闹钟2标志位为逻辑1时表示时间与闹钟2寄存器匹配。如果A2IE位为逻辑1,并且INTCN位设定为逻辑1,则同时触发INT/SQW引脚。写人逻辑0时A2F位清零。该位仅能写人逻辑0。试图写人逻辑1的操作不改变原逻辑值。

第0位:闹钟1标志(A1F)。闹钟1标志位为逻辑1时表示时间与闹钟1寄存器匹配。如果A1IE位为逻辑1,并且INTCN位设定为逻辑1,则同时触发INT/SQW引脚。写人逻辑0时A1F位清零。该位仅能写人逻辑0。试图写人逻辑1的操作不改变原逻辑值。

老化补偿

老化补偿寄存器将用户提供的数值加到电容阵列寄存器中或从电容阵列寄存器中减去。该码为2的补码,第7位为符号位。电容阵列与晶体引脚相连,一个LSB对应一个小电容加入或移出该阵列。将老化补偿寄存器的电容值加到器件用于每次温度补偿的计算电容值或从该值中减去。在正常温度转换期间,如果温度与前一次转换结果相比发生改变,或者在用户控制转换(设定CONV位)期间,补偿寄存器加至电容阵列寄存器。为立刻观察到老化寄存器对32kHz输出频率的影响,应该在每次老化寄存器更改后手动启动温度转换。

正的老化系数为增大阵列电容,降低振荡频率;负的老化系数为减小阵列电容,增大振荡频率。

在不同的温度下,每个LSB对应的频率变化(ppm)是不同的。频率-温度关系曲线会根据这个寄存器中的值发生偏移。在+25°C下,一个LSB通常提供约0.1ppm的频率修正。

无需使用老化补偿寄存器即可实现*Electrical Characteristics* 表中指定的精度,但使用该寄存器有助于补偿给定温度下的老化。*典型工作特性*中给出了反映该寄存器对不同温度下的精度影响的曲线图。

老化补偿(10h)

名称: POR:

BIT 7	BIT 6	BIT 5	BIT 4	BIT 3	BIT 2	BIT 1	BIT 0
Sign	Data						
0	0	0	0	0	0	0	0

温度寄存器(高字节) (11h)

名称: POR:

BIT 7	BIT 6	BIT 5	BIT 4	BIT 3	BIT 2	BIT 1	BIT 0
Sign	Data						
0	0	0	0	0	0	0	0

温度寄存器(低字节) (12h)

名称: POR:

BIT 7	BIT 6	BIT 5	BIT 4	BIT 3	BIT 2	BIT 1	BIT 0
Data	Data	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0

温度寄存器(11h至12h)

温度值采用10位编码表示,具有0.25°C的分辨率,访问地址为11h和12h。温度编码为2的补码格式。高8位(整数部分)位于地址11h,低2位(小数部分)位于地址12h的高半字节。例如,0001100101b = +25.25°C。上电复位后,寄存器的缺省温度值设定为0°C,控制器启动温度转换。在 V_{CC} 初次上电或 V_{BAT} 供电下首次进行 I^2C 通信时,开始读取温度值,之后每64秒读取一次。每次由用户启动的转换结束后以及每个64秒转换周期结束后都会更新温度寄存器。温度寄存器是只读的。

12C串行数据总线

DS3231 支持双向I²C总线和数据传输协议。向总线发送数据的设备定义为发送器,接收数据的设备定义为接收器。控制信令的设备称为主设备。由主设备控制的设备称为从设备。总线必须由主设备来控制,主设备负责产生串行时钟(SCL)、控制总线访问,以及产生 START和STOP条件。DS3231在I²C总线上作为从设备工作。设备通过 SCL输入和漏极开路的 SDA I/O线与总线连接。总线规范中定义了标准模式(100kHz最高时钟频率)和快速模式(400kHz最高时钟频率)。DS3231支持这两种工作模式。

定义了如下的总线协议(图 2):

- 只能在总线空闲时才能启动数据传输。
- 在数据传输过程中,当时钟线为高电平时,数据线必须保持稳定。如果时钟线为高电平时数据线电平发生变化,会被认为是控制信号。

相应地, 定义了如下的总线条件:

总线空闲:数据和时钟线均保持高电平。

启动数据传输:时钟线为高电平时,数据线状态由高变低,定义为START条件。

停止数据传输:时钟线为高电平时,数据线状态由低变高,定义为STOP条件。

数据有效:产生START条件后,若在时钟信号为高电平期间数据线保持稳定,则此时数据线状态代表有效数据。线上数据必须在时钟信号为低电平期间改变。每个时钟脉冲传送一位数据。

使用START条件启动每次数据传输,并由STOP条件终止传输。在START与STOP条件之间传输的数据字节数没有限制,仅由主设备决定。信息传输以字节为单位,每个接收器使用第9位进行应答。

应答:被寻址的接收设备必须在收到每个字节后发出 应答信号。主设备必须生成额外的时钟脉冲,用于该 应答位。

应答设备必须在应答时钟脉冲期间拉低 SDA 线,因此在应答时钟脉冲的高电平期间,SDA 线保持稳定的低电平。当然,建立与保持时间必须考虑在内。通过不对从设备同步输出的最后字节产生应答位,主设备向从设备指示数据的结尾。这样,从设备必须保持数据线为高电平以使主设备能够产生 STOP条件。

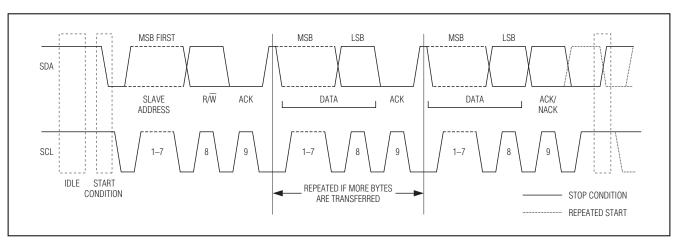


图 2. I²C 数据传输示意图

图 3 和图 4 详细说明了如何在 I^2C 总线上完成数据传输。根据 R/\overline{W} 位的状态,可完成两类数据传输:

数据由主设备发送器传输至从设备接收器。主设备发送的首字节是从设备地址。接下来是若干数据字节。从设备收到每个字节后返回应答位。数据从最高有效位(MSB)开始传输。

数据由从设备发送器传输至主设备接收器。主设备发送首字节(从设备地址)。然后从设备返回应答位。接下来由从设备向主设备发送若干数据字节。除最后一个字节外,主设备收到每个字节后均返回应答位。收到最后一个字节后,返回非应答位。

	<slave ADDRESS></slave 	<r <="" th=""><th>∕W></th><th><word (n)="" address=""></word></th><th>•</th><th><data (n)=""></data></th><th></th><th><data (n="" +="" 1)=""></data></th><th></th><th></th><th><data (n="" +="" th="" x)<=""><th></th><th></th></data></th></r>	∕W>	<word (n)="" address=""></word>	•	<data (n)=""></data>		<data (n="" +="" 1)=""></data>			<data (n="" +="" th="" x)<=""><th></th><th></th></data>		
S	1101000	0	А	XXXXXXXX	А	XXXXXXXX	Α	XXXXXXX	А][XXXXXXX	А	Р
P - ST	CKNOWLEDGI TOP	,	, -	SLAVE TO MAST	ER	MASTER TO	SLA	DATA TRANSFER (X + 1 BYTES + ACKNO					

图3. 写数据——从设备接收模式

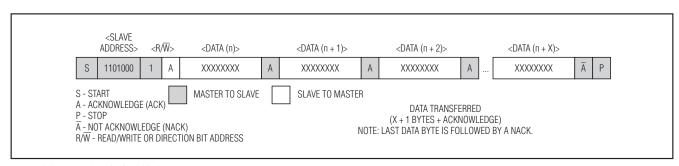


图4. 读数据——从设备发送模式

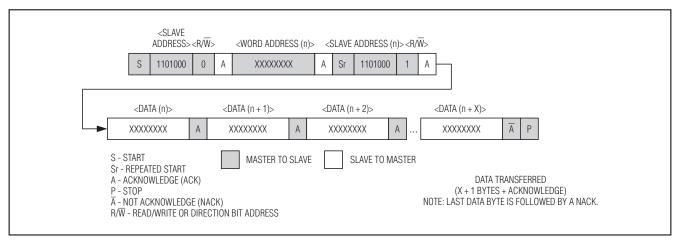


图5. 写/读数据(写指针, 然后是读指针)——从设备的接收和发送

主设备产生所有的串行时钟脉冲和START、STOP条件。传输由STOP条件或者重复START条件结束。由于重复START条件同时也是下一个串行传输的开始,因此不会释放总线。数据从最高有效位(MSB)开始传输。

DS3231 可工作于以下两种模式:

从设备接收模式(DS3231写模式):通过SDA和SCL接收串行数据和时钟。收到每个字节后,发送应答位。START和STOP条件作为串行传输的开始和结束。在收到从设备地址和传输方向位之后,由硬件实现地址识别。主设备产生START条件后,从设备地址字节是收到的第一个字节。从设备地址字节包括7位DS3231地址,即1101000,接着是传输方向位(R/W)。该位为0,表示写操作。在收到并译码从设备地址字节后,DS3231向SDA发出应答信号。在DS3231应答从设备地址+写位之后,主设备发送一个字地址至DS3231。这用于设定DS3231的寄存器指针,DS3231对该传输做出应答。主设备随后可以发送0或者更多字节的数据,DS3231应

答每个收到的字节。每个数据字节传输完后,寄存器指针自动递增。主设备产生STOP条件以终止数据写人。

从设备发送模式(DS3231读模式):接收和处理首字节的方式与从设备接收模式相同。但是,在这种模式下,方向位指示的传输方向是相反的。DS3231向SDA发送串行数据,并由SCL输入串行时钟。START和STOP条件作为串行传输的开始和结束。在收到从设备地址和方向位后,由硬件进行地址识别。主设备产生START条件后,从设备地址字节是收到的首字节。从设备地址字节包括7位DS3231地址,即1101000,接下来是方向位(R/\overline{W})。该位为1,表示读操作。在接收和译码从设备地址字节后,DS3231向SDA发出应答信号。然后DS3231开始发送数据,并从寄存器指针所指向的寄存器地址开始。如果在启动读模式之前未写寄存器指针,所读取的首地址是最后存储的寄存器指针值。DS3231必须收到非应答信号以结束读操作。

操作、PCB布局和安装

DS3231封装包含石英音叉晶体。可以使用拾取-贴装设备,但是必须谨慎小心,以确保避免过度冲击。避免使用超声波清理,以免损坏晶体。

除非封装与信号线之间有地层隔开,否则避免在器件下面走信号线。所有N.C.(无连接)引脚必须接地。

潮湿敏感封装出厂时采用防潮包装。必须遵循封装标签上列出的操作说明,以防止回流焊过程中损坏器件。潮湿敏感器件(MSD)的分类和回流焊温度曲线请参考IPC/JEDEC J-STD-020标准。允许的回流焊次数最多2次。

引脚配置

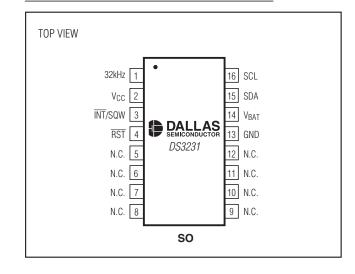
芯片信息

SUBSTRATE CONNECTED TO GROUND PROCESS: CMOS

封装信息

如需最近的封装外形信息和焊盘布局,请查询 <u>china.maxim-ic.com/packages</u>。请注意,封装编码中的"+"、"#"或"-"仅表示RoHS状态。封装图中可能包含不同的尾缀字符,但封装图只与封装有关,与RoHS状态无关。

封装类型	封装编码	外形编号	焊盘布局编号
16 SO	W16#H2	21-0042	90-0107



修订历史

修订号	修订日期	说明	修改页
0	1/05	首次发布数据资料。	_
		数字温度传感器输出从±2℃更改为±3℃。	1, 3
1	2/05	更新典型工作电路。	1
1	2/05	T_A = -40°C to +85°C 更改为 T_A = T_{MIN} to T_{MAX} °	2, 3, 4
		更新方框图。	8
		在特性中增加"通过UL认证"; 定购信息表中增加无铅封装, 顶标信息中删除S; 典型工作电路中在N.C.引脚增加接地。	1
		工作温度范围中增加"不凝结"; V _{PF} MIN从 2.35V 更改为 2.45V。	2
		增加老化补偿指标。	3
		重标典型工作特性中的图4。	7
		方框图中增加表示 X1 输入的箭头。	8
2	6/05	更新 V _{CC} 和 V _{BAT} 的引脚说明。	9
	0,03	增加 <i>I²C接口</i> 部分。	10
		图1:在老化及温度寄存器中增加符号位;增加MSB和LSB。	11
		修改频率表中速率选择位标题。	13
		增加注释,说明温度变化时的频率稳定性定义与老化补偿寄存器 = 00h; 第7位由数据更改为符号(晶体老化补偿寄存器)。	14
		第7位由数据更改为符号(温度寄存器);修改PC串行数据总线部分的引脚定义。	15
		根据 J-STD-020 无铅、含铅封装的回流焊曲线修改操作、PCB 布局和安装部分。	17
3	11/05	无铅封装更改为符合RoHS标准的封装。	1
		修改特性部分的RST和UL条目。	1
		EC条件由 "V _{CC} > V _{BAT} " 更改为 "V _{CC} = Active Supply (see Table 1)"。	2, 3
		修改注释12,正确表达t _{REC} 操作。	6
		典型工作特性中增加条件说明1、2和3。	7
4	10/00	引脚说明中增加32kHz、V _{CC} 和RST引脚的相关内容。	9
4	10/06	表1:标题栏 "Powered By" 更改为 "Active Supply"; <i>电源控制</i> 部分,将"除非加载 V_{CC} " 更改为 " V_{CC} 达到 V_{PF} 以上之前"。	10
		指出BBSQW用于控制SQW和中断;简化温度转换说明(第5位); ĪNT/SQW之后增加"输出"(第2位)。	13
		<i>晶体老化</i> 部分更改为 <i>老化补偿</i> 部分;32kHz输出使能位的说明由"该位表示"更改为"该位控制"。	14
		在EC表中加人警告注释,并更新注释12。	6
		更新 <i>典型工作特性</i> 中的图。	7
5	4/08	在 <i>电源控制</i> 部分,增加了时间和日期寄存器在POR时的状态信息;在 <i>实时时钟</i> 部分,增加了对RST功能的说明。	10
		在图1中,将04h的月份日期范围由00-31更改为01-31。	11
	1		



修订历史(续)

			T ,
修订号	修订日期	说明	修改页
		更新典型工作电路。	1
		删除 Recommended DC Operating Conditions 表中的 V _{PU} 参数,并在 <i>引脚说明</i> 表中为 INT/SQW、SDA 和 SCL 增加与上拉相关的说明。	2, 9
		在典型工作特性中增加了 Delta Time and Frequency vs. Temperature 曲线图。	7
6	10/08	更新方框图。	8
		增加 V_{BAT} 工作电流部分,并改写了 $32kH_Z$ $TCXO$ 和按钮复位功能中的部分内容。	10
		为寄存器表增加了寄存器位的POR值。	13, 14, 15
		更新老化补偿和温度寄存器(11h至12h)部分。	14, 15
		更新I ² C时序图(图 3、图 4 和图 5)	16, 17
7	3/10	在定购信息表和引脚配置中删除了顶标中的"g",以满足封装工程标记规范要求。	1, 18
8	7/10	更新了典型工作电路;删除了定购信息中的"顶标"—栏;在Absolute Maximum Ratings 部分中,增加了 θ_{JA} 和 θ_{JC} 热阻信息以及注释 1,并将焊接温度修改为+260°C (无铅(Pb))和+240°C (含铅);更新了引脚说明中的 V_{BAT} 引脚功能说明;将图 1中的计时寄存器02h、09h和0Ch改为"20小时";在控制寄存器(0Eh)部分中更新了 BBSQW 位的说明;在封装信息表中增加了焊盘布局编号。	1, 2, 3, 4, 6, 9, 11, 12, 13, 18

Maxim 北京办事处

北京 8328 信箱 邮政编码 100083

免费电话: 800 810 0310 电话: 010-6211 5199 传真: 010-6211 5299

Maxim不对Maxim产品以外的任何电路使用负责,也不提供其专利许可。Maxim保留在任何时间、没有任何通报的前提下修改产品资料和规格的权利。

20 ______ Maxim Integrated Products, 120 San Gabriel Drive, Sunnyvale, CA 94086 408-737-7600

© 2010 Maxim Integrated Products