



در جلسه گذشته با مسئله شار بیشینه آشنا شدیم و دو الگوریتم برای حل آن ارائه دادیم.

### مسئله شار بیشینه

گراف وزن دار و جهت دار  $G$  و دو رأس مبدأ و مقصد  $s$  و  $t$  را داریم. وزن هر یال نشان دهنده ظرفیت آن یال است. می‌خواهیم بیشینه شار از  $s$  به  $t$  را بیابیم.

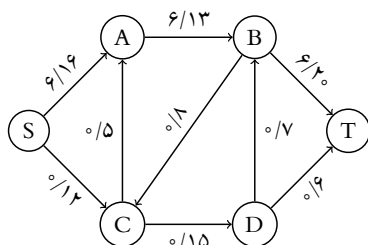
تعریف ۱. شار بیشینه بین  $s$  و  $t$  برابر با مقدار وزنی که از مسیرهای بین این دو رأس می‌توان جابه‌جا کرد به گونه‌ای که هیچ یالی بیشتر از ظرفیتش شار حمل نکند و به جز رأس مبدأ و مقصد، شار ورودی به هر رأس با شار خروجی آن برابر باشد. به عنوان مثال شار شبکه ۱ قابل قبول و شار شبکه ۲ غیر قابل قبول است.

تعریف ۲. برش  $S$  و  $T$  یک تقسیم رئوس گراف به دو مجموعه  $S$  و  $T$  است به صورتی که  $s \in S$  و  $t \in T$ . ظرفیت برش برابر با مجموع وزن یال‌های از  $S$  به  $T$  است.

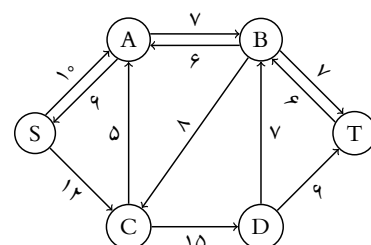
تعریف ۳. برش کمینه، برش با ظرفیت کمینه است. شکل روبه‌رو برش کمینه شبکه داده‌شده را نشان می‌دهد.

قضیه ۱. شار بیشینه برابر با برش کمینه است.

تعریف ۴. گراف باقی‌مانده گرافی با مجموعه رئوس گراف اصلی است که به ازای هر یال در گراف اصلی دو یال در آن قرار می‌دهیم، به گونه‌ای که اگر در گراف اصلی از رأس  $A$  به رأس  $B$  یک یال با ظرفیت  $c$  و شار  $f$  داشته باشیم، در این گراف یک یال از  $A$  به  $B$  با ظرفیت  $c-f$  و یک یال از  $B$  به  $A$  با ظرفیت  $f$  داریم. به عنوان مثال گراف باقی‌مانده گراف ۴ مطابق شکل ۳ است.



شکل ۴: گراف اصلی

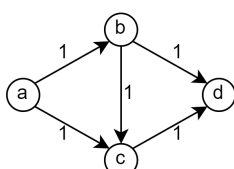


شکل ۳: گراف باقی‌مانده

برای حل این مسئله ۳ الگوریتم ارائه دادیم که در ادامه آن‌ها را بررسی می‌کنیم.

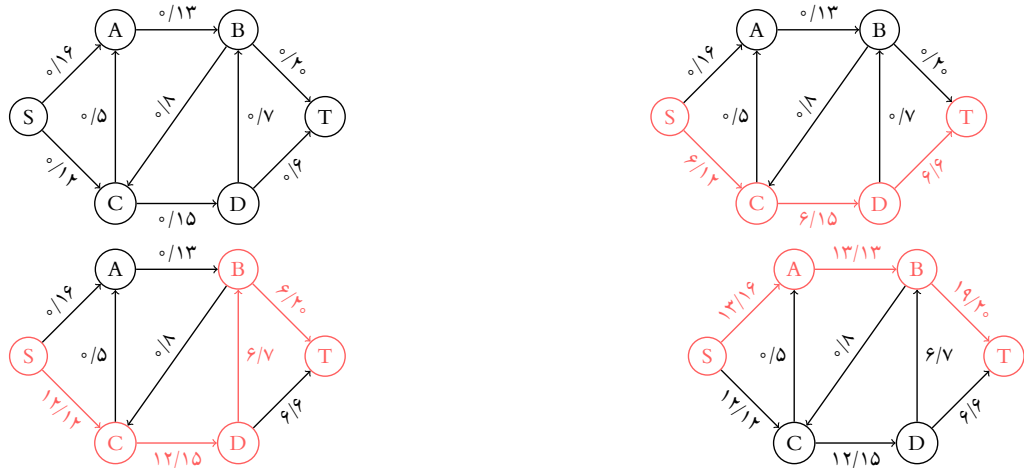
### الگوریتم حریصانه

الگوریتم حریصانه: با شار ۰ به ازای هر یال شروع می‌کنیم. از روی گراف  $G$  گراف  $G_f$  را می‌سازیم که شار باقی‌مانده هر یال را نشان دهد و یال‌های با ظرفیت ۰ را حذف می‌کنیم. در  $G_f$  مسیری از  $s$  به  $t$  پیدا می‌کنیم. شار یال‌های این مسیر را به اندازه کمینه ظرفیت مسیر زیاد می‌کنیم. این الگوریتم صحیح نیست زیرا برای شبکه روبه‌رو خروجی آن ۱ است در حالی که شار بیشینه ۲ است.



## الگوریتم فورد-فولکرسون

برای حل مشکل الگوریتم قبلی نیاز داریم که بتوانیم شار هر یال را کم کنیم. برای این کار از گراف باقی مانده استفاده می‌کنیم. الگوریتم ۱ را به این صورت اجرا می‌کنیم که در هر مرحله مسیری از  $s$  به  $t$  در گراف باقی مانده پیدا کرده و شار یال‌ها را به روزرسانی می‌کنیم. زمان اجرای این الگوریتم بستگی به تعداد دفعات اجرای DFS دارد و آن هم وابسته به بیشینه وزن یال‌هاست. بنابراین الگوریتم الزاماً سریع نخواهد بود. در ادامه مثالی از اجرای این الگوریتم آمده است.



## الگوریتم ادموندز-کارپ

مشابه الگوریتم فورد-فولکرسون است با این تفاوت که برای مسیریابی از الگوریتم BFS به جای DFS استفاده می‌کنیم. این کار باعث می‌شود که زمان اجرا مستقل از بیشینه وزن یال‌ها باشد و زمان اجرا  $O(nm^2)$  خواهد بود.

برای اثبات درستی الگوریتم از قضیه زیر استفاده می‌کنیم:

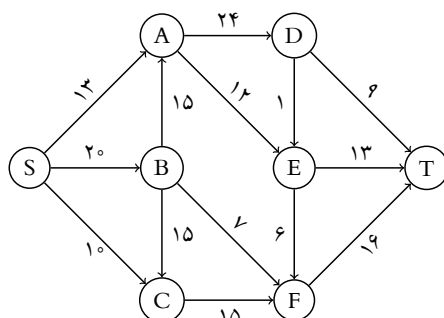
قضیه ۲. فرض کنید  $G$  یک شبکه شار  $f$  و یک شار از  $G$  باشد. آنگاه گزاره‌های زیر معادل‌اند:

۱.  $f$  شار بیشینه است.

۲.  $G_f$  هیچ مسیری از  $s$  به  $t$  ندارد.

۳. برش  $S$  و  $T$  در  $G$  وجود دارد که  $c(S, T) = |f^*|$ .

پرسش در شبکه شار زیر، شار بیشینه و برش کمینه را بیابید.



پاسخ‌های خود را می‌توانید تا قبل از شروع کلاس به [این لینک](#) ارسال کنید.