

۱- الف- بعضی از جریان های شاخه های مدار نشان داده شده است جریان های  $i_z, i_y, i_x, i_t$

[www.PowerEn.ir](http://www.PowerEn.ir)

را تعیین کنید.

ب- جریان چند شاخه را می توان به صورت دلخواه انتخاب کرد و جریان بقیه شاخه ها را

بر حسب آن ها بیان نمود؟

پ- اگر بخواهیم  $i_z, i_y, i_x, i_t$  متغیر هیمستل جریان باشند کدام یک از جریانهای شاخه های

دیگر را هم می توان به عنوان متغیر مستقل جریان در نظر گرفت؟

حل: برای حل باید kcl را در گروه های زیر نوشت:

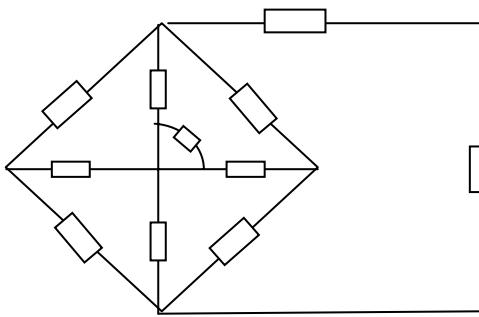
$$\text{گره ۲} \quad kcl : -2 + 1 = i_w \rightarrow i_w = -1A$$

$$\text{گره ۴} \quad kcl : i_y - 3 + 5 = 0 \rightarrow i_y = -2A$$

$$\text{گره ۵} \quad kcl : i_t + 13 = 0 \rightarrow i_t = -13A$$

$$\text{گره ۳} \quad kcl : -1 - 13 = -3 + i_z \rightarrow i_z = -11A$$

$$\text{گره ۷} \quad kcl : i_x = -2 - 2 \rightarrow i_x = -4A$$



ب) تعداد متغیرهای مستقل جریان:

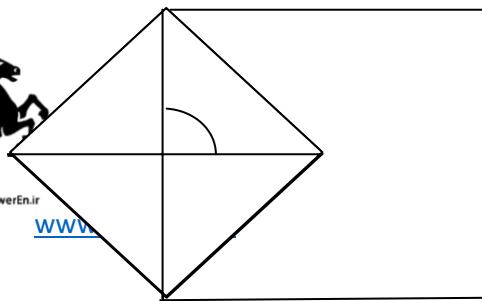
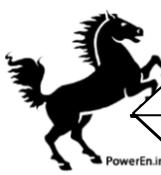
$$1 + \text{تعداد گره ها} - \text{تعداد شاخه ها} = \text{تعداد متغیرهای مستقل جریان}$$

$$11 - 7 + 1 = 5 = \text{تعداد متغیرهای مستقل جریان}$$

پ) بعد از رسم گراف جریان های داده شده جریان های بعدی باید به گونه ای انتخاب شوند که

هیچ گره ای وجود نداشته باشد که تمام شاخه های آن رنگ شده باشد.

یعنی جریان های (۱-۲)، (۲-۳)، (۳-۴) یا (۴-۱) را می توان به عنوان متغیر مستقل انتخاب کرد.



۲- الف- در مدار سؤال قبل ولتاژ چند شاخه را می توان به صورت دلخواه انتخاب کرد و ولتاژ

بقيه شاخه ها را بحسب آن بيان نمود؟

ب- فرض كنيد جهت های قرار دادی متناظر به کار رفته و عدددهای اداه شده در شکل قبل

ولتاژ شاخه ها با شند آیا اين ولتاژ ها برای مشخص کردن ولتاژ تمام شاخه ها كافی است؟

پ- ولتاژ کدام شاخه ها را می توان به مجموع ولتاژ های داده شده اضافه کرد یا يك دسته متغير

مستقل ولتاژ شاخه بدست آيد؟

الف) باید تعداد متغيرهای مستقل ولتاژ را از فرمول زیر محاسبه کنیم.

$$6 = 7 - 1 = \text{تعداد گره ها} - \text{تعداد متغيرهای مستقل ولتاژ}$$

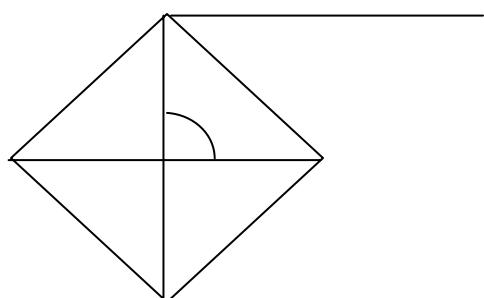
ب) فقط ۵ متغير مستقل ولتاژ مطرح شده که برای حل مدار حداقل به ۶ متغير مستقل مورد نیاز

است.

پ) همانند قسمت (پ) سؤال قبل باید گراف شکل را رسم کنیم با این تفاوت که در این

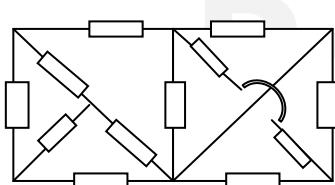
مسئله شاخه های پرنگ نباید تشکیل یک حلقه را بدنهند.

يعني شاخه های (۱-۶)، (۶-۷)، (۳-۶) را می توان انتخاب کرد.



۳- در مدار شکل فرض کنید

الف- جريان  $i_4$  را حساب کنی.





ب- آیا می توان جریان شاخه دیگری از این مدار را محاسبه کرد؟

پ- اکنون فرض کنید  $i_5 = 3A$  و  $i_4 = 4A$  آیا می توان جریان بقیه شاخه ها را محاسبه

کرد؟

حل الف) در گره مرکب  $kcl$   $i_4 + i_2 + i_1 = i_3 \rightarrow i_4 = i_3 - i_2 - i_1$

$$i_4 = 5 + 4 - 3 \Rightarrow i_4 = 6A$$

ب) خیر زیرا گره مرکب دیگری نمی توان یافت که شامل یک جریان مجهول باشد.

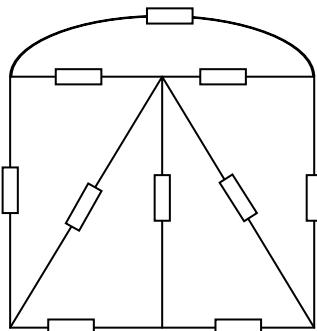
پ)  $12 - 7 + 1 = 6$  = تعداد گره ها - تعداد شاخه ها : تعداد متغیر مستقل جریان شاخه ها

یعنی با داشتن 6 جریان از جرینهای شاخه ها می توان جریان بقیه شاخه ها را محاسبه کرد. ولی با

توجه به قسمت (الف) چون یک گره مرکب شامل جرینهای  $i_1, i_2, i_3, i_4, i_5$  داریم پس جریان های

تا  $i_4$  مستقل نیستند.

۴- در مدار شکل فرض کنید جهت های متناظر ولتاژ و جریان انتخاب شده اند درستی قضیه



تلگان، یعنی  $\sum_{k=1}^{10} v_k i_k = 0$  را به دو طریق اثبات کنید، یعنی :

الف) با انتخاب یکدسته متغیرهای مستقل جریان شاخه :

ب) با انتخاب یکدسته متغیرهای مستقل ولتاژ شاخه:

حل الف)  $10 - 6 + 1 = 5$  = تعداد متغیرهای مستقل جریان

با منظور کردن  $(i_1, i_2, i_3, i_4, i_6)$  به عنوان متغیر مستقل جریان داریم :

$$1\text{ گره } kcl : i_1 + i_6 + i_7 = 0 \rightarrow i_7 = -i_1 - i_6$$

$$2\text{ گره } kcl : i_1 = i_2 + i_3 + i_4 + i_5 \rightarrow i_5 = i_1 - i_2 - i_3 - i_4$$

$$3\text{ گره } kcl : i_2 + i_{10} + i_6 = 0 \rightarrow i_{10} = -i_2 - i_6$$



۴۵ گر  $kcl : i_8 + i_7 + i_3 = 0 \rightarrow i_8 = -i_7 - i_3 \rightarrow i_8 = i_1 + i_6 - i_3$

[www.PowerEn.ir](http://www.PowerEn.ir)

۵۰ گر  $kcl : i_5 + i_9 = i_8 \rightarrow i_9 = i_8 - i_5 \rightarrow i_9 = i_1 + i_6 - i_3 - i_1 + i_2 + i_3 + i_4$   
 $\rightarrow i_9 = i_2 + i_4 + i_6$

$$\begin{aligned} \sum_{k=1}^{10} v_k i_k &\rightarrow v_1 i_1 + v_2 i_2 + v_3 i_3 + v_4 i_4 + v_5 i_5 + v_6 i_6 + v_7 i_7 + v_8 i_8 + v_9 i_9 + v_{10} i_{10} \\ &= v_1 i_1 + v_2 i_2 + v_3 i_3 + v_4 i_4 + v_5 (i_1 - i_2 - i_3 - i_4) + v_6 i_6 + v_7 (-i_1 - i_6) + v_8 (i_1 + i_6 - i_3) \\ &+ v_9 (i_2 + i_4 + i_6) + v_{10} (-i_2 - i_6) = 0 \\ i_1 (v_1 + v_5 - v_7 + v_8) + i_2 (v_2 - v_5 + v_9 - v_{10}) + i_3 (v_3 - v_5 - v_8) + i_4 (v_4 - v_5 + v_9) \\ + i_6 (v_6 - v_7 + v_8 + v_9 - v_{10}) &= 0 \end{aligned}$$

ضرایب جملات فوق همگی صفر می باشند چون مجموع پتانسیل های درون یک حلقه است.

پس قضیه تلگان برقرار است.

ب) تعداد متغیرهای مستقل ولتاژ شاخه ها برابر است با :  $5 = 6 - 1 = 5$  - تعداد گره ها

بنابراین  $(v_1, v_2, v_3, v_4, v_5)$  را به عنوان متغیر مستقل ولتاژ انتخاب می کنیم

۱ حلقه  $kcl : v_6 - v_2 - v_1 = 0 \rightarrow v_6 = v_2 + v_1$

۲ حلقه  $kcl : -v_7 + v_1 + v_3 = 0 \rightarrow v_7 = v_1 + v_3$

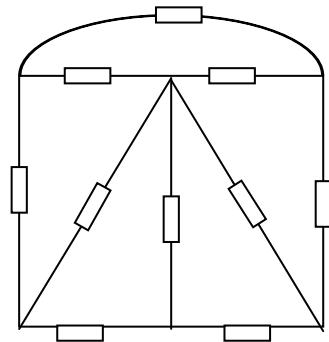
۳ حلقه  $kcl : -v_4 + v_2 - v_{10} = 0 \rightarrow v_{10} = v_2 - v_4$

۴ حلقه  $kcl : -v_3 + v_5 + v_8 = 0 \rightarrow v_8 = v_3 - v_5$

۵ حلقه  $kcl : -v_5 + v_4 + v_9 = 0 \rightarrow v_9 = v_5 - v_4$

$$\sum_{i=1}^{10} v_k i_k = 0 \rightarrow$$

$$\begin{aligned} v_1 i_1 + v_2 i_2 + v_3 i_3 + v_4 i_4 + v_5 i_5 + v_6 i_6 + v_7 i_7 + v_8 i_8 + v_9 i_9 + v_{10} i_{10} &= 0 \\ v_1 i_1 + v_2 i_2 + v_3 i_3 + v_4 i_4 + v_5 i_5 + (v_1 + v_2) i_6 + (v_1 + v_3) i_7 + (v_3 - v_5) i_8 \\ + (v_5 - v_4) i_q + (v_2 - v_4) i_{10} &= 0 \\ v_1 (i_1 + i_6 + i_7) + v_2 (i_2 + i_6 + i_{10}) + v_3 (i_3 + i_7 + i_8) + v_4 (i_4 - i_q - i_{10}) \\ + v_5 (i_5 - i_8 + i_q) &= 0 \end{aligned}$$





چون هر کدام از ضرایب ولتاژها، مجموع جریان‌های مربوط به گره‌ای از مدار می‌باشد

[www.PowerEn.ir](http://www.PowerEn.ir)

بنابراین مجموع برابر صفر است.

۵- در مدار نشان داده شده در شکل مسئله ۴ همه‌ی حلقه‌های ممکن را مشخص کنید.

$$(6-2-1), (1-3-7), (3-5-8), (5-4-9), (2-10-4), (1-5-8) \text{ و } (2-10-9-5)$$

$$(3-4-9-8), (1-4-10-6), (1-4-9-8-7), (-3-7-6), (2-3-8-9-10)$$

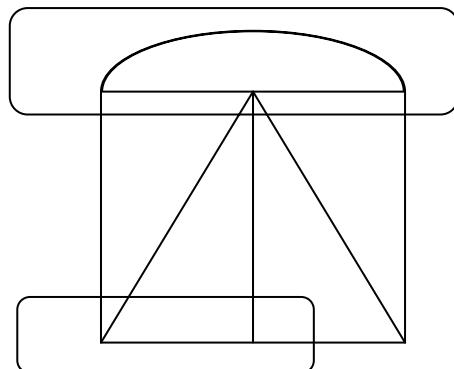
$$(1-6-10-9-5), (2-5-8-7-6), (1-2-10-9-8-7), (6-10-4-3-7)$$

$$(6-10-9-5-3-7), (6-10-4-5-6-7), (6-10-9-8-7)$$

۶- در مدار نشان داده شده در شکل مسئله ۴ نشان دهید که :

$$kcl : i_3 + i_5 + i_7 + i_4 = i_{10}$$

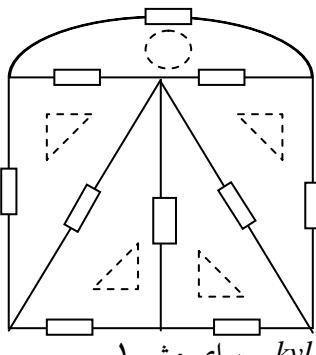
$$kcl : i_3 + i_5 + i_7 + i_9 = 0$$



۷- الف- حلقه‌ای را که شاخه دورنی نداشته باشد. مش گویند. مش‌های مدار شکل مسئله ۴

را تعیین کنید kvl را برای هر یک از آنها بنویسید.

ب- اکنون یک حاقه دلخواه را در نظر بگیرید. kvl را در آن حلقه بنویسید. نشان دهید که



معادله‌ی kvl این حلقه از تزکیب خطی معادلات kvl مش‌ها بدست می‌آید.

پ- از مطالب بیان شده در قسمت، چه نتیجه کلی می‌توان گرفت؟

(الف)

$$1 \quad \text{برای مش } 1 \quad kvl : v_6 - v_2 - v_1 = 0$$

$$2 \quad \text{برای مش } 2 \quad kvl : v_1 + v_3 - v_7 = 0$$



۳ kvl :  $v_2 - v_{10} - v_4 = 0$  برای مش

[www.PowerEn.ir](http://www.PowerEn.ir)

۴ kvl :  $-v_3 + v_5 + v_8 = 0$  برای مش

۵ kvl :  $-v_5 + v_4 + v_9 = 0$  برای مش

ب) حلقه شامل مش ۲ و ۴ را در نظر گرفته و معادله kvl مربوط به آن را می نویسیم:

$$kvl : -v_7 + v_1 + v_5 + v_8 = 0$$

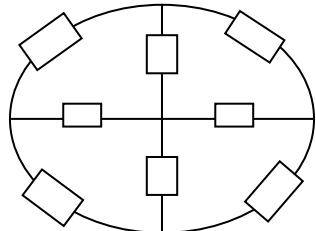
حال kvl مربوط به مش ۲ و ۴ را باهم ترکیب می کنیم:

$$\begin{cases} v_1 + v_3 - v_7 = 0 \\ -v_3 + v_5 + v_8 = 0 \end{cases} \rightarrow v_1 + v_5 + v_8 - v_7 = 0$$

پ) kvl مربوط به هر حلقه از ترکیب خطی kvl های مش های تشکیل دهنده‌ی آن حلقه

حاصل می شود.

۸- مطالب مطرح شده در مسائل ۴ و ۵ و ۷ در مورد مدار شکل زیر تکرار کیند.



حل) با توجه به مسائل قبل.

۹- الف- در مدار شکل آیا جریان های  $i_1, i_2, i_3, i_4, i_5$  مستقل از هم هستند؟ جریان های

$i_8, i_7, i_6, i_5$  چطور؟

ب- تعداد متغیرهای مستقل ولتاژ شاخه چند تاست؟ به متغیرهای ولتاژ  $i_1, i_2, i_3, i_4, i_5, i_6, i_7, i_8$

کدام ولتاژ ها را اضافه کنیم تا یکدسته متغیر مستقل ولتاژ شاخه تشکیل دهنند؛ یعنی بتوان ولتاژ هر

شاخه‌ی دیگر را بر حسب ترکیب خطی آنها نوشت:

# PowerEn.ir

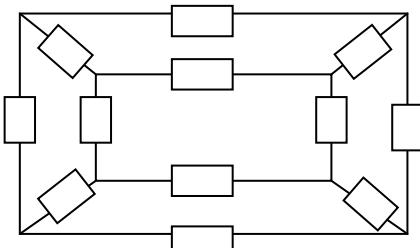


پ- تعداد متغیرهای مستقل جریان چند تاست؟ به متغیرهای جریان  $i_1, i_2, i_4, i_6$  و  $i_5$

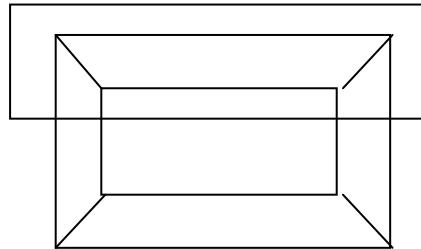
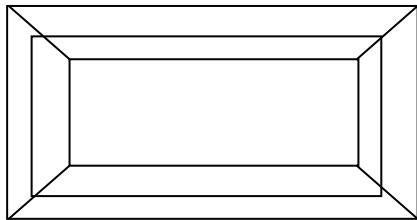
[www.PowerEn.ir](http://www.PowerEn.ir)

کدام جریان ها را اضافه کنیم تا یکدسته متغیر مستقل جریان شاخه تشکیل دهند؛ یعنی بتوان جریان هر

شاخه ی دیگر را بر حسب ترکیب خطی آنها نوشت:



حل (الف)



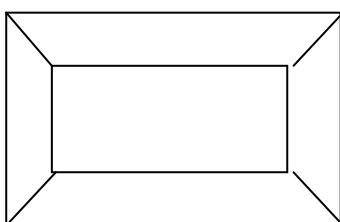
هر دو دسته از جریان ها هر کدام به یک گره مركب وصل اند پس مستقل نیستند.

حل (ب) = تعداد گره = تعداد متغیرهای مستقل ولتاژ  $= 8 - 1 = 7$

شش متغیر ولتاژ را که در صورت سؤال مطرح شده در گراف مدار پر رنگ می کنیم متغیر

هفتم باید طوری انتخاب شود که شامل هیچ حلقه پرنگی نباشد.

پس به جز  $v_8$  و  $v_{10}$  بقیه شاخه ها را می توان به عنوان متغیر هفتم انتخاب نمود.



پ)

تعداد متغیرهای مستقل جریان  $= 12 - 8 + 1 = 5$

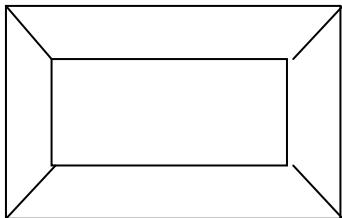


چهار متغیر داده شده در صورت سؤال را پر رنگ کرده، متغیر پنجم را باید به گونه ای انتخاب

[www.PowerEn.ir](http://www.PowerEn.ir)

کنیم که تشکیل گره ساده یا مرکب دهد.

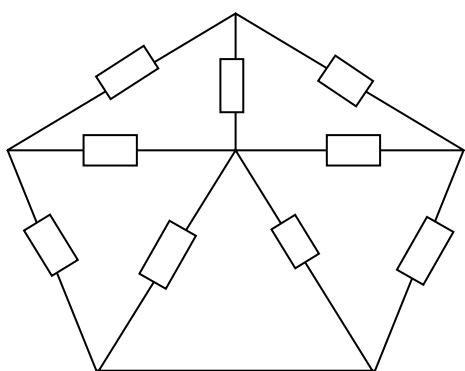
بنابراین متغیر پنجم نمی توانند  $i_1, i_2$  و  $i_3$  انتخاب شود.



۱-الف- در مدار شکل جریان شاخه هایی را که می توانید حساب کنید بدست آورید:

ب- دسته ای از شاخه ها را مشخص کنید که اگر جریان هر کدام از آنها معلوم باشد، جریان

تمام شاخه های مدار را بتوان با توجه به مقادیر داده شده در شکل بدست آورد.



حل (الف)

$$2 \text{ گره } kcl : 1 = 3 + i_1 \rightarrow i_1 = -2A$$

$$3 \text{ گره } kcl : i_1 = i_6 + 1 \rightarrow i_6 = -3A$$

$$4 \text{ گره } kcl : 1 = 2 + i_3 \rightarrow i_3 = -1A$$

سایر گروه ها دارای دومجهول بوده وقابل حل نمی باشد.

(ب)

$$10 - 6 + 1 = 5 \text{ تعداد متغیرهای مستقل جریان}$$

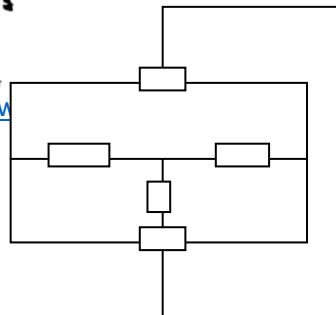
چهار متغیر جریان معلوم است بنابراین با توجه به حل قسمت (الف) جریانهای  $i_1, i_3, i_6$

به چهار متغیر جریان معلوم ووابسته اند پس آنها را نمی شود به عنوان متغیر پنجم انتخاب نمود.

۱۱- قوانین کبر شهف را نه تنها در تمام مدارهای با عنصر دو سرنوشت بلکه می توان در مدار

با عناصر سه و چهار سر است با انتخاب متغیرهای مناسب ولتاژ و جریان قوانین  $kvl$  و  $kcl$  را در این

مدار بنویسید.



$$1 \text{ گره } kcl : i_3 = i_5 + i_6$$

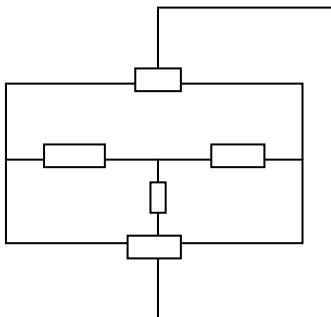
$$2 \text{ گره } kcl : i_5 + i_8 = i_9$$

$$3 \text{ گره } kcl : i_4 = i_7 + i_8$$

$$4 \text{ گره } kcl : i_{10} = i_{11}$$

$$5 \text{ گره } kcl : i_1 = i_2$$

$$6 \text{ گره } kcl : i_1 = i_{12}$$



$$1 \text{ برای حلقه } kvl : v_3 + v_5 - v_8 = 0$$

$$2 \text{ برای حلقه } kvl : v_8 + v_4 + v_7 = 0$$

$$3 \text{ برای حلقه } kvl : -v_5 - v_6 - v_4 = 0$$

$$4 \text{ برای حلقه } kvl : -v_1 - v_9 = 0$$

$$5 \text{ برای حلقه } kvl : -v_2 - v_8 = 0$$

۱۲- فرض کنید یک مدار را بتوانیم به قسمت هایی چنان تقسیم کنیم که این قسمت ها توسط

شاخه هایی با جریان های  $i_1, i_2, \dots, i_m$  به هم وصل شده باشند نشان دهید.

$$kcl \text{ برای گره مرکب : } i_1, i_2, \dots, i_m = 0$$





۱۳- در مدار شکل همهی شاخه ها از منبع ولتاژ و جریان نابسته تشکیل شده اند و ولتاژ و جریان

[www.PowerEn.ir](http://www.PowerEn.ir)

تمام شاخه ها را بدست آورید. و یقین کنید که کدام منبع توان تحویل می گیرد و نشان دهید اصل بقاء

توان برقرار است.

$$\text{A} \rightarrow kcl : i_1 + i_2 = 0 \rightarrow i_1 = -i_2 = -1A$$

$$\text{B} \rightarrow kcl : i_2 = i_3 \rightarrow i_3 = 1A$$

$$\text{E} \rightarrow kcl : i_1 + i_4 = i_5 \rightarrow -1 + i_4 = 3 \rightarrow i_4 = 4A$$

$$\text{D} \rightarrow kcl : i_5 + i_6 + i_7 = 0 \rightarrow 3 + i_6 + 2 = 0 \rightarrow i_6 = -5A$$

$$\text{حلقه ۱} \rightarrow kcl : -v_1 + v_2 + v_3 + v_4 = 0 \rightarrow -1 + v_2 + 2 + 4 = 0 \Rightarrow v_2 = -5v$$

$$\text{حلقه ۲} \rightarrow kcl : -v_4 + v_6 - v_5 = 0 \rightarrow v_5 = -4 + 3 \Rightarrow v_5 = -1v$$

$$\text{حلقه ۳} \rightarrow kcl : -v_6 + v_7 = 0 \rightarrow v_6 = v_7 \Rightarrow v_7 = 3v$$

حال به محاسبه توان شاخه می پردازیم :

$$p_{AB} = p_1 = v_1 i_1 = (1)(-1) = -1w \quad \text{توان نحویل می دهد.}$$

$$p_{AB} = p_2 = v_2 i_2 = (-5)(1) = -5w \quad \text{توان نحویل می دهد.}$$

$$p_{BC} = p_3 = v_3 i_3 = (2)(1) = 2w \quad \text{توان تحویل می گیرد.}$$

$$p_{CE} = p_4 = v_4 i_4 = (4)(4) = 16w \quad \text{توان تحویل می گیرد.}$$

$$p_{ED} = p_5 = v_5 i_5 = (-1)(3) = -3w \quad \text{توان نحویل می دهد.}$$

$$p_{CD} = p_6 = v_6 i_6 = (3)(-5) = -15w \quad \text{توان نحویل می دهد.}$$



$$p_{CD} = p_7 = v_7 i_7 = (3)(2) = 6w \quad \text{توان تحویل می‌گیرد.}$$

[www.PowerEn.ir](http://www.PowerEn.ir)

با جمع مقادیر بدست آمده اصل بقاء توان قابل اثبات است:

$$\sum_{k=1}^7 p_k = \sum_{i=1}^7 v_k i_k = 0$$

۱۴- در مدار شکل توان تحویل داده شده به هریک از چهار جعبه نشان داده شده را تعیین کنید.

درستی اصل بقاء توان را دراین مدار بررسی کنید.

$$1 \text{ گره } kcl : i_1 + i_4 = 0 \rightarrow i_4 = -2A$$

$$2 \text{ گره } kcl : i_1 = i_2 + i_3 \rightarrow i_2 = i_1 - i_3 = 2 - 3 = -1A$$

$$1 \text{ حلقه } kcl : -v_4 + v_1 + v_3 = 0 \rightarrow -2 + v_1 + 4 = 0 \Rightarrow v_1 = -2v$$

$$2 \text{ حلقه } kcl : -v_3 + v_2 = 0 \rightarrow v_2 = v_3 \Rightarrow v_3 = 4v$$

$$p_1 = v_1 i_1 = (-2)(2) = -4w$$

$$p_2 = v_2 i_2 = (4)(-1) = -4w$$

$$p_3 = v_3 i_3 = (4)(3) = 12w$$

$$p_4 = v_4 i_4 = (2)(-2) = -4w$$

طبق اصل بقاء توان داریم :

$$\sum_{k=1}^4 p_k = -4 - 4 + 12 - 4 = 0$$



[www.PowerEn.ir](http://www.PowerEn.ir)

PowerEn.ir  
۱۲



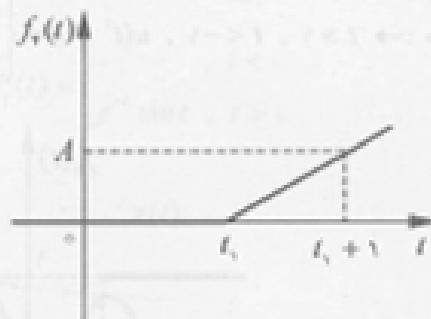
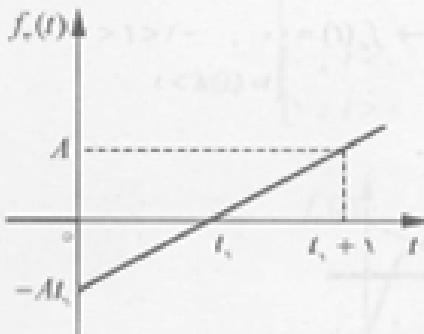
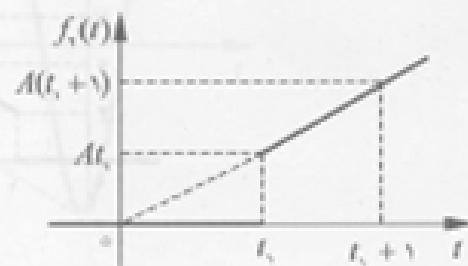
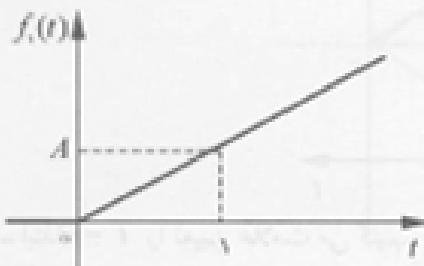
## مسئله ۱

$f_r(t) = A(t - t_c)u(t)$  ،  $f_s(t) = Atu(t - t_c)$  ،  $f_i(t) = Atu(t)$  شکل موجهای (۱)

$f_r(t) = A(t - t_c)u(t - t_c)$  را رسم کنید.

(۲) ارتباط بین آنها را نویسیح دهد.

حل:



نمودار  $f_r(t)$  همان نمودار  $f_s(t)$  به ازای  $t > t_c$  می باشد. نمودار  $f_i(t)$  همان نمودار  $f_r(t)$  است با این تفاوت که به اندازه  $-At_c$  به سمت پایین جایجا شده است و نمودار  $f_i(t)$  نمودار جایجا شده  $f_r(t)$  به سمت راست به اندازه  $t_c$  می باشد.

## مسئله ۲

(۱) شکل موجهای ذیر را رسم کنید.

الف)  $f_e(t) = u(t - \tau) + v(t + \tau)u(t - \tau)$

ب)  $f_e(t) = u(t' - \tau)$

پ)  $f_e(t) = (t - \tau)u(t + \tau) + (t + \tau)u(t - \tau)$

ت)  $f_e(t) = r(t) \sin t$

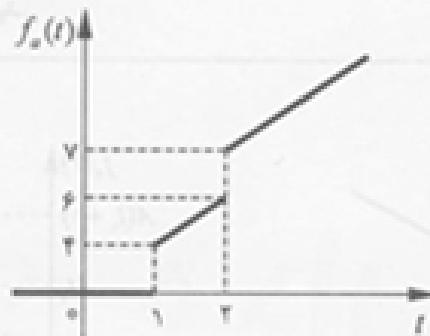
ث)  $f_e(t) = e^{-t} \sin t u(t)$

ج)  $f_e(t) = u(\tau - t')$

حل: الف - می توان نوشت:

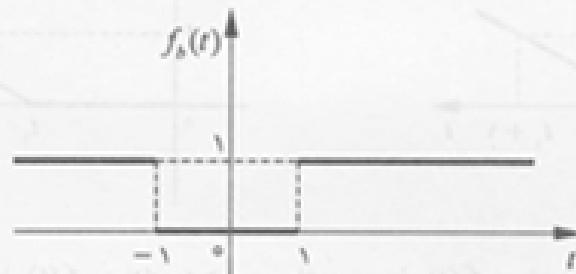
$$u(t-\tau) = \begin{cases} 0, & t < \tau \\ 1, & t \geq \tau \end{cases}, \quad u(t+\tau) = \begin{cases} 0, & t < -\tau \\ 1, & t \geq -\tau \end{cases}$$

$$\rightarrow f_e(t) = \begin{cases} 0 + \tau(t+\tau)(0), & t < -1 \\ 0 + \tau(t+\tau)(1), & -1 < t < 1 \\ 1 + \tau(t+\tau)(1), & t > 1 \end{cases} \quad \rightarrow f_e(t) = \begin{cases} 0, & t < -1 \\ 1 + \tau, & -1 < t < 1 \\ 1 + 2\tau, & t > 1 \end{cases}$$



$\tau = 1$  را توجه علامت من کنید

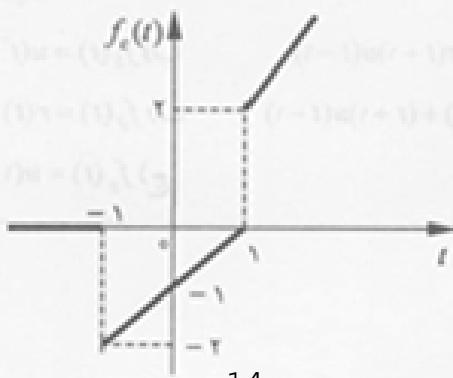
$$t' - 1 > 0 \rightarrow t > 1, \quad t < -1, \quad u(t' - 1) = \begin{cases} 0, & t' - 1 < 0 \\ 1, & t' - 1 \geq 0 \end{cases} \rightarrow f_e(t) = \begin{cases} 1, & t < -1 \\ 0, & -1 < t < 1 \\ 1, & t > 1 \end{cases}$$



$\tau = 0$  نویسن

$$u(t-\tau) = \begin{cases} 0, & t < \tau \\ 1, & t \geq \tau \end{cases}, \quad u(t+\tau) = \begin{cases} 0, & t < -\tau \\ 1, & t \geq -\tau \end{cases}$$

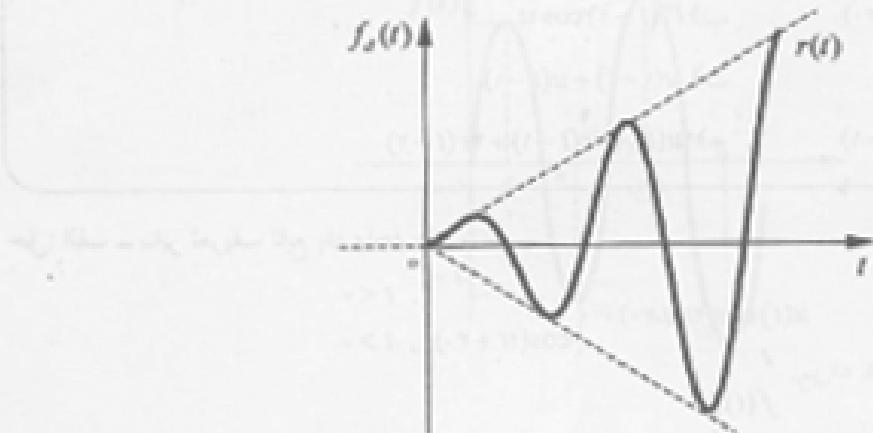
$$\rightarrow f_e(t) = \begin{cases} (t-\tau)(0) + (t+\tau)(0), & t < -1 \\ (t-\tau)(0) + (t+\tau)(1), & -1 < t < 1 \\ (t-\tau)(1) + (t+\tau)(1), & t > 1 \end{cases} \quad \rightarrow f_e(t) = \begin{cases} 0, & t < -1 \\ t - \tau, & -1 < t < 1 \\ t + \tau, & t > 1 \end{cases}$$





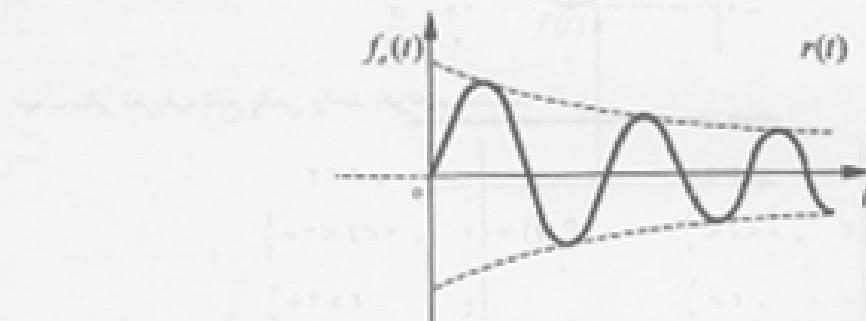
ت = با توجه به تعریف تابع نسب واحد داریم:

$$r(t) = \begin{cases} 1, & t \leq 0 \\ t, & t > 0 \end{cases} \rightarrow f_s(t) = \begin{cases} 1, & t \leq 0 \\ t \sin t, & t > 0 \end{cases}$$



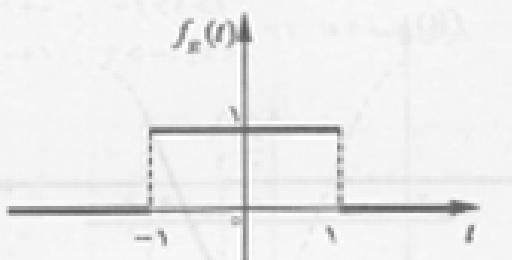
ت = با توجه به تعریف تابع پله واحد داریم:

$$u(t) = \begin{cases} 0, & t < 0 \\ 1, & t \geq 0 \end{cases} \rightarrow f_s(t) = \begin{cases} 0, & t \leq 0 \\ e^{-t} \sin t, & t > 0 \end{cases}$$



ج - ابتدا  $t^2 - 1$  را تعیین علامت من کنیم

$$t^2 - 1 > 0 \Rightarrow -1 < t < 1, f_g(t) = \begin{cases} 0, & t < -1 \\ 1, & -1 < t < 1 \\ 0, & t > 1 \end{cases}$$



## مسئله ۳

شکل موجهای زیر را رسم کنید.

الف)  $u(t)\cos(\omega t + \varphi)$

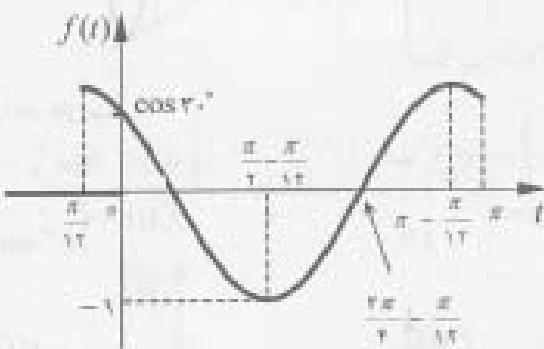
ب)  $P_1(t - \tau)\cos\omega t$

ت)  $u(t - \tau) + u(t + \tau)$

ج)  $\tau u(t) - \tau r(t - \tau) + \tau r(t + \tau)$

حل: الف - بنابر تعریف تابع پله واحد داریم:

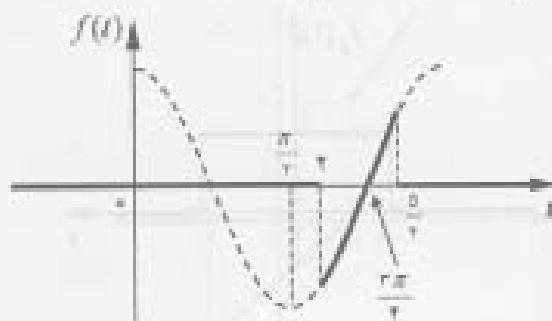
$$u(t) = \begin{cases} 0, & t < 0 \\ 1, & t \geq 0 \end{cases} \rightarrow u(t)\cos(\omega t + \varphi) = \begin{cases} 0, & t < 0 \\ \cos(\omega t + \varphi), & t \geq 0 \end{cases}$$



ب - بنابر تعریف تابع پله واحد خواهیم داشت

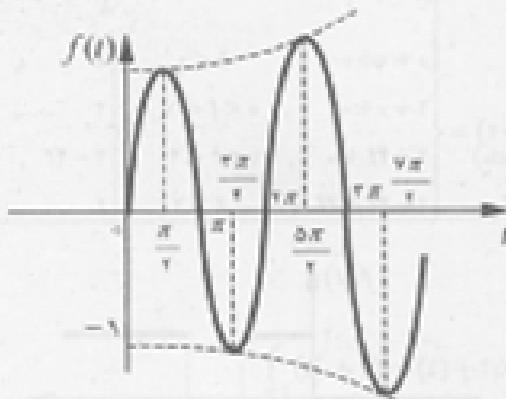
$$P_1(t) = \begin{cases} 0, & t < 0 \\ 1, & 0 < t < \frac{\tau}{2} \\ 0, & t > \frac{\tau}{2} \end{cases} \rightarrow P_1(t) = \begin{cases} 0, & t < 0 \\ 1, & 0 < t < \tau \\ 0, & t > \tau \end{cases}$$

$$\rightarrow P_1(t - \tau)\cos\omega t = \begin{cases} 0, & t < \tau \\ \cos\omega t, & \tau < t < \frac{\tau}{2} \\ 0, & t > \frac{\tau}{2} \end{cases}$$



ث - بنابر تعریف تابع پله واحد داریم:

$$e^{\nu} \sin \nu t u(t) = \begin{cases} 0 & , t < 0 \\ e^{\nu} \sin \nu t & , t > 0 \end{cases}$$



ث - بنابر تعریف تابع پله واحد داریم:

$$\gamma - t > 0 \rightarrow t < \gamma \rightarrow u(\gamma - t) = \begin{cases} 1 & , t < \gamma \\ 0 & , t \geq \gamma \end{cases} \quad \gamma - t < 0 \rightarrow t > \gamma \rightarrow u(t - \gamma) = \begin{cases} 0 & , t < \gamma \\ 1 & , t \geq \gamma \end{cases}$$

$$\Rightarrow u(\gamma - t) + u(t - \gamma) = \begin{cases} 1+0 & , t < \gamma \\ 0+1 & , t > \gamma \end{cases} \rightarrow u(\gamma - t) + u(t - \gamma) = 1 \text{ لک } t \text{ میان } \gamma \text{ و } \gamma$$

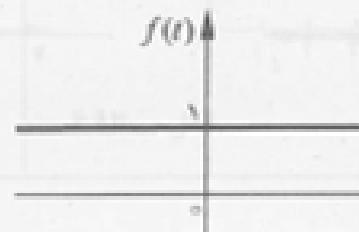


ث - ممکن است نتیجت (ث) را دریابیم:

$$\gamma - t' > 0 \rightarrow -\gamma < t < \gamma \rightarrow u(\gamma - t') = \begin{cases} 1 & , -\gamma < t < \gamma \\ 0 & , t < -\gamma , t > \gamma \end{cases}$$

$$t' - \gamma > 0 \rightarrow t < -\gamma , t > \gamma \rightarrow u(t' - \gamma) = \begin{cases} 1 & , -\gamma < t \leq \gamma \\ 0 & , t < -\gamma , t > \gamma \end{cases}$$

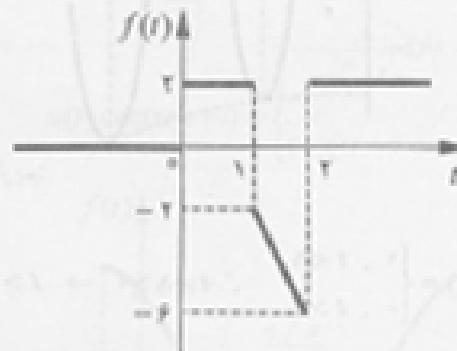
$$\Rightarrow u(\gamma - t') + u(t' - \gamma) = \begin{cases} 1+0 & , -\gamma < t \leq \gamma \\ 0+1 & , t < -\gamma , t > \gamma \end{cases} = 1 \text{ لک } t \text{ میان } \gamma \text{ و } \gamma$$



ج - با استفاده از تعریف توابع پله و ثابت واحد خواهیم داشت:

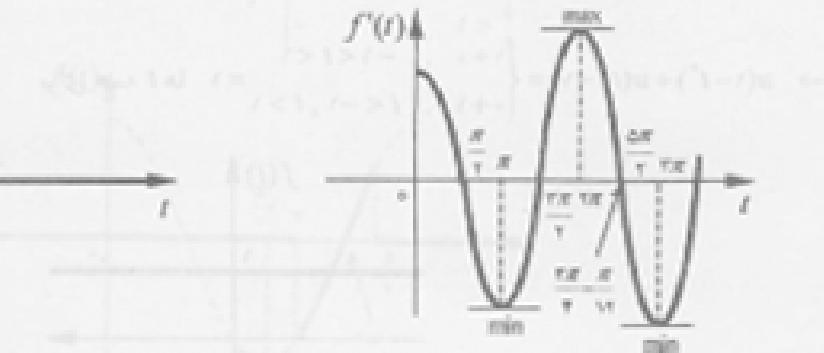
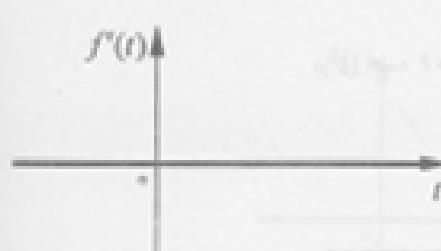
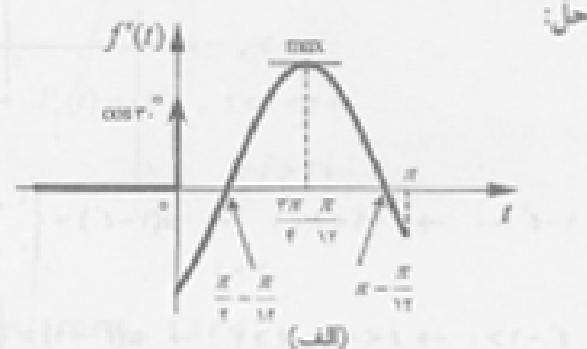
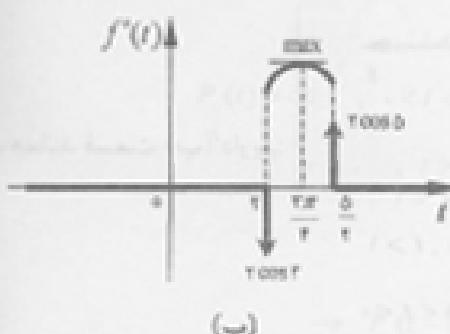
$$u(t) = \begin{cases} 0 & , t < 0 \\ 1 & , t \geq 0 \end{cases}, \quad r(t-\tau) = \begin{cases} 0 & , t < \tau \\ t & , t \geq \tau \end{cases}, \quad r(t-\tau) = \begin{cases} 0 & , t < \tau \\ t & , t \geq \tau \end{cases}$$

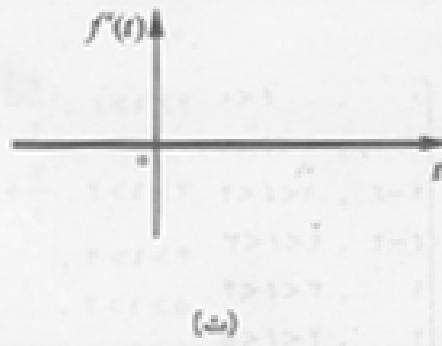
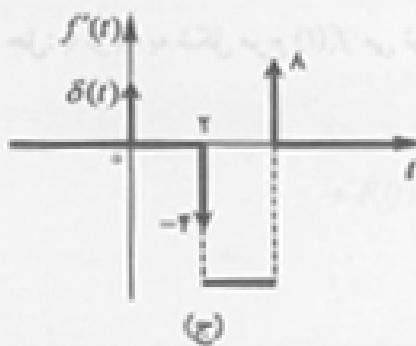
$$\Rightarrow ru(t) - tr(t-\tau) + tr(t-\tau) = \begin{cases} 0 & , t < 0 \\ 1 & , 0 < t < \tau \\ \tau & , \tau < t < \tau \\ \tau - \tau + \tau & , t > \tau \end{cases} = \begin{cases} 0 & , t < 0 \\ 1 & , 0 < t < \tau \\ \tau & , \tau < t < \tau \\ 0 & , t > \tau \end{cases}$$



\* اینجا

ا) مشتق شکل موجهای متنه ۲ را تعیین کرده و رسم کنید.





$$[(r-1)u - (t-1)v](r-1) + [(r-1)u + (t-1)v - (t-1)w](1-t) + [(t-1)$$

5

$$\int_{-\infty}^t (t' + \tau) [\delta(t') + \tau \delta(t - \tau)] dt = ?$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} f' \left[ \delta(t) + \delta(t + \tau/\delta) + \delta(t - \delta) \right] dt = ?$$

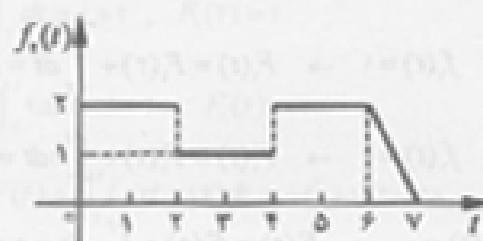
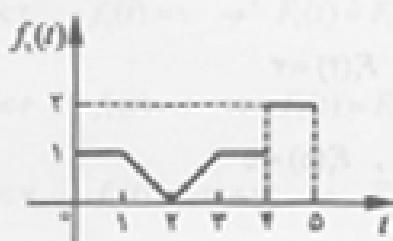
三

$$\begin{aligned} \int_{-\infty}^t (t' + \tau) [\delta(t) + \tau \delta(t - \tau)] dt &= \int_{-\infty}^t (t' + \tau) \delta(t) dt + \int_{-\infty}^t (t' + \tau) \delta(t - \tau) dt \\ &= (t' + \tau) \Big|_{t=-\infty} + \tau (t' + \tau) \Big|_{t=\infty} = \delta \tau \end{aligned}$$

100

نکل موجهای ذیر را بر حسب توابع ویژه بتوانید.

#### ۱۰) مشترکان اینجا را نمایند



Page 10

حل: با توجه به شکل موج  $f_i(t)$  می توان نوشت:

$$f_i(t) = \begin{cases} 0 & , t < 0 \\ 1 & , 0 < t < 1 \\ 1-t & , 1 < t < \tau \\ \tau & , \tau < t < \delta \\ 0 & , t > \delta \end{cases}$$

$$\begin{aligned} \rightarrow f_i(t) &= (0)[u(t) - u(t-1)] + (1-t)[u(t-1) - u(t-\tau) + u(t-\tau)] + (\tau-t)[u(t-\tau) - u(t-\delta)] \\ &\quad + (1)[u(t-\tau) - u(t-\delta)] + (\tau)[u(t-\delta) - u(t-\delta)] \\ &= [u(t) - u(t-1)] + [-(t-1)u(t-1) + u(t-1) + (\tau-t)u(t-\tau)] \\ &\quad + [(t-\tau)u(t-\tau) - (t-\tau)u(t-\delta) - u(t-\delta)] \\ &\quad + [u(t-\delta) - u(t-\delta)] + [\tau u(t-\tau) - \tau u(t-\delta)] \\ &= u(t) - (t-1)u(t-1) + \tau(u(t-1) - u(t-\tau)) - (t-\tau)u(t-\tau) + u(t-\tau) - \tau u(t-\delta) \end{aligned}$$

$$\rightarrow f_i(t) = u(t) - r(t-1) + \tau r(t-\tau) - r(t-\tau) + u(t-\tau) - \tau u(t-\delta)$$

$$\rightarrow f_i'(t) = \delta(t) - u(t-1) + \tau u(t-\tau) - u(t-\tau) + \delta(t-\tau) - \tau \delta(t-\delta)$$

برای محاسبه تکرار  $f_i(t)$  در زایی دلخواه  $t$ ، می توان از تکرارگری کمپ

$$t < 0 \quad , \quad f_i(t) = 0 \quad \rightarrow \quad F_i(t) = 0 \quad , \quad F_i(0) = 0$$

$$0 < t < 1 \quad , \quad f_i(t) = 0 \quad \rightarrow \quad F_i(t) = F_i(0) + \int_0^t dt = t \quad , \quad F_i(1) = 1$$

$$1 < t < \tau \quad , \quad f_i(t) = 1-t \quad \rightarrow \quad F_i(t) = F_i(1) + \int_1^t (1-t)dt = -\frac{t^2}{2} + 1 - \frac{1}{2} \quad , \quad F_i(\tau) = \frac{\tau}{2}$$

$$\tau < t < \delta \quad , \quad f_i(t) = \tau \quad \rightarrow \quad F_i(t) = F_i(\tau) + \int_\tau^t \tau dt = \frac{t^2}{2} - \tau \tau + \frac{\tau^2}{2} \quad , \quad F_i(\delta) = \tau$$

$$\tau < t < \delta \quad , \quad f_i(t) = 1 \quad \rightarrow \quad F_i(t) = F_i(\tau) + \int_\tau^t dt = t - \tau \quad , \quad F_i(\delta) = \tau$$

$$\tau < t < \delta \quad , \quad f_i(t) = \tau \quad \rightarrow \quad F_i(t) = F_i(\tau) + \int_\tau^t \tau dt = \tau \tau - \tau \tau + \frac{\tau^2}{2} = 0 \quad , \quad F_i(\delta) = 0$$

$$t > \delta \quad , \quad f_i(t) = 0 \quad \rightarrow \quad F_i(t) = F_i(\delta) + \int_\delta^t 0 dt = \delta + 0 = \delta$$

$$\rightarrow F_v(t) = \begin{cases} t & , \quad t < 0 \\ -\frac{\gamma}{T}t^2 + Ut - \frac{U}{T} & , \quad 0 < t < T \\ -\frac{\gamma}{T}t^2 + Ut + \frac{U}{T} & , \quad T < t < \tau \\ t - \gamma & , \quad \tau < t < \beta \\ U - \delta & , \quad \beta < t < 0 \\ 0 & , \quad t > 0 \end{cases}$$

حال به شکل موج  $f_v(t)$  توجه کنید. من خوان نوشت:

$$f_v(t) = \begin{cases} 0 & , \quad t < 0 \\ \gamma & , \quad 0 < t < \tau \\ \gamma & , \quad \tau < t < \beta \\ \gamma & , \quad \beta < t < \gamma \\ -U + \gamma \tau & , \quad \beta < t < \gamma \\ 0 & , \quad t > \gamma \end{cases}$$

$$\rightarrow f_v'(t) = (\gamma)[u(t) - u(t - \tau)] + (\gamma)[u(t - \tau) - u(t - \beta)] + (\gamma)[u(t - \beta) - u(t - \gamma)] \\ + (-U + \gamma \tau)[u(t - \beta) - u(t - \gamma)] \\ = \gamma u(t) - \gamma u(t - \tau) + \gamma u(t - \tau) - \gamma u(t - \beta) + \gamma u(t - \beta) - \gamma u(t - \gamma) \\ = \gamma u(t) - \gamma u(t - \tau) + \gamma u(t - \beta) - \gamma u(t - \beta) + \gamma u(t - \gamma)$$

$$\rightarrow f_v'(t) = \gamma \delta(t) - \delta(t - \tau) + \delta(t - \beta) - \gamma u(t - \beta) + \gamma u(t - \gamma)$$

در ادامه انتگرال  $f_v(t)$  را بدست خواهیم آورد.

$$t < 0 \quad , \quad f_v(t) = 0 \quad \rightarrow \quad F_v(t) = 0 \quad , \quad F_v(0) = 0$$

$$0 < t < \tau \quad , \quad f_v(t) = \gamma \quad \rightarrow \quad F_v(t) = F_v(0) + \int_0^t \gamma dt = Ut \quad , \quad F_v(\tau) = U\tau$$

$$\tau < t < \beta \quad , \quad f_v(t) = \gamma \quad \rightarrow \quad F_v(t) = F_v(\tau) + \int_\tau^t dt = t + \tau \quad , \quad F_v(\beta) = \beta + \tau$$

$$\beta < t < \gamma \quad , \quad f_v(t) = -U + \gamma \tau \quad \rightarrow \quad F_v(t) = F_v(\beta) + \int_\beta^t (-U + \gamma \tau) dt = -t^2 + \gamma \tau t - \tau^2 \lambda \quad , \quad F_v(\gamma) = \gamma \gamma$$

$$t > \gamma \quad , \quad f_v(t) = 0 \quad \rightarrow \quad F_v(t) = F_v(\gamma) + \int_\gamma^t 0 dt = \gamma \gamma$$

$$\rightarrow F_r(t) = \begin{cases} 0 & , t < 0 \\ \frac{\tau}{\tau + \tau} & , 0 < t < \tau \\ \tau + \tau & , \tau < t < \tau \\ \tau - \tau & , \tau < t < \tau \\ -t' + \tau\tau - \tau\lambda & , \tau < t < \tau \\ 1 & , t > \tau \end{cases}$$

مسئله ۷

$$\delta(\tau) = \frac{1}{\tau} \delta(t) \quad \text{ا) نشان دهنده واحد داریم}$$

حل: با توجه تابع ضربه واحد داریم:

$$\int_{-\infty}^{\tau} \delta(\tau) d(\tau) = 1$$

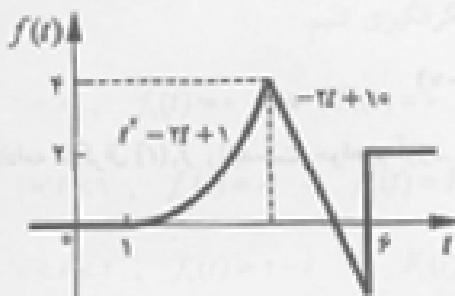
$$\rightarrow \int_{-\infty}^{\tau} \tau \delta(\tau) d\tau = \int_{-\infty}^{\tau} \delta(t) dt$$

$$\int_{-\infty}^{\tau} \delta(t) dt = 1$$

$$\rightarrow \tau \delta(\tau) = \delta(t) \rightarrow \delta(\tau) = \frac{1}{\tau} \delta(t)$$

مسئله ۸

ا) شکل سرچ نشان داده شده را بر حسب ترکیب خطی از توابع پله، قیب و سهیس واحد بیان کنید.



شکل مسئله ۸

حل: می‌توان نوشت

$$\begin{aligned} f(t) &= (t' - \tau t + 1)[u(t - 1) - u(t - \tau)] + (-\tau t + 1\tau)[u(t - \tau) - u(t - \tau)] + (\tau)u(t - \tau) \\ &= [(t - 1)'u(t - 1) - (t - \tau)'u(t - \tau) + (-\tau t + 1\tau)u(t - \tau)] \\ &= (t - 1)'u(t - 1) - (t - \tau)'u(t - \tau) - \tau(t - \tau)u(t - \tau) - \tau(t - \tau)u(t - \tau) \\ &= \tau p(t - 1) - \tau p(t - \tau) - \tau r(t - \tau) - \tau r(t - \tau) \end{aligned}$$

## مسئله ٤

﴿ متن توابع ذیر را باید .﴾

$$e^{-t}u(t) - \int_0^t e^{-\tau}u(\tau)d\tau = \cos \pi t u(t) - \frac{1}{\pi} \left[ e^{-\pi t} - e^{\pi t} \right] u(t)$$

الف -  $(1 - te^{-t})u(t)$

حل:

$$\text{ا) } f(t) = (1 - te^{-t})u(t) \rightarrow f'(t) = (1 - te^{-t})'u(t) + (1 - te^{-t})u'(t) = (1 - (1 + t)e^{-t})u(t) = (1 - (t+1)e^{-t})u(t)$$

$$= (1 - t)e^{-t}u(t) + (1 - te^{-t})\delta(t)$$

$$= (1 - t)e^{-t}u(t) + (1 - te^{-t}) \Big|_{t=0} \delta(t) = (1 - 1)e^{-1}u(1) + (1 - 1)\delta(1) =$$

$$= (1 - 1)e^{-1}u(1) + \delta(1) = \delta(1)$$

$$\Rightarrow f(t) = \cos \pi t u(t) \rightarrow f'(t) = -\pi \sin \pi t u(t) + \cos \pi t \delta(t) = -\pi u(t) - \pi + (1 - \pi)u(t) =$$

$$= -\pi \sin \pi t u(t) + \cos \pi t \Big|_{t=0} \delta(t) = (1 - 1)\frac{\pi}{2} - (1)u(0) =$$

$$= -\pi \sin \pi t u(t) + \delta(t)$$

$$\text{ج) } f(t) = e^{-t}u(t) \rightarrow f'(t) = -e^{-t}u(t) + e^{-t}\delta(t)$$

$$= -e^{-t}u(t) + e^{-t} \Big|_{t=0} \delta(t)$$

$$= -e^{-t}u(t) + \delta(t)$$

$f(t)$

## مسئله ٥

﴿ شکل موج (i) را بر حسب نوایع پله و شب بترسید .﴾

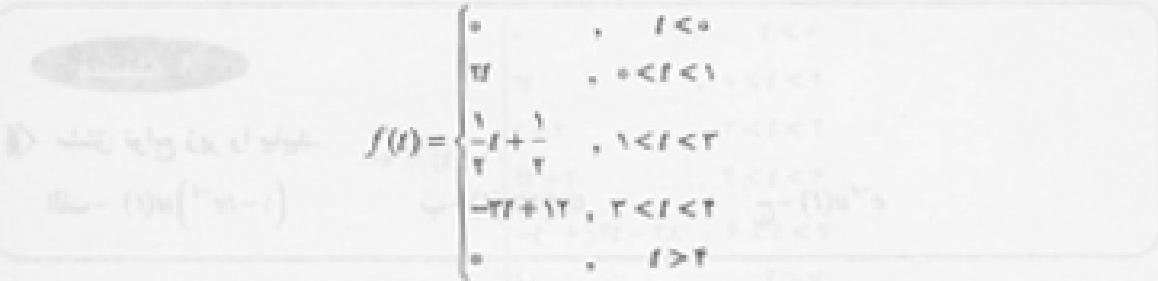
﴿ شکل موج مشتق و انتگرال (i) را تعیین و رسم کنید .﴾

شکل مسئله ١٠



حل: با توجه به شکل مسئله من توان نوشت :

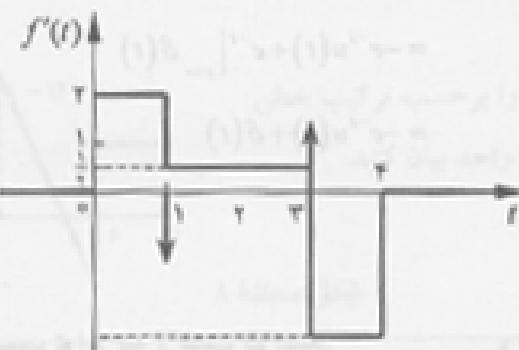
$$\frac{d}{dt} = (\pi)^2 \cdot \left[ \frac{t}{\pi} + \frac{1}{\pi} + \frac{2}{\pi} - \left( \frac{t}{\pi} + \frac{1}{\pi} \right) \right] + (\pi)^2 = (\pi)^2$$



$$\begin{aligned} \rightarrow f(t) &= [u(t) - u(t-1)] + \left(\frac{1}{\tau}t + \frac{1}{\tau}\right)[u(t-1) - u(t-\tau)] + (-\tau t + \tau u)[u(t-\tau) - u(t-\tau)] \\ &= [u(t) - u(t-1)u(t-1) - \tau u(t-1)] \\ &\quad + \left[\frac{1}{\tau}(t-1)u(t-1) + u(t-1) - \frac{1}{\tau}(t-\tau)u(t-\tau) - \tau u(t-\tau)\right] \\ &\quad + [-\tau(t-\tau)u(t-\tau) + \tau u(t-\tau) - \tau(t-\tau)u(t-\tau)] \\ &= \tau u(t) - \frac{\tau}{\tau}(t-1)u(t-1) - u(t-1) - \frac{\tau}{\tau}(t-\tau)u(t-\tau) + u(t-\tau) - \tau(t-\tau)u(t-\tau) \\ &= \tau u(t) - \frac{\tau}{\tau}r(t-1) - u(t-1) - \frac{\tau}{\tau}r(t-\tau) + u(t-\tau) - \tau r(t-\tau) \end{aligned}$$

حال مشتق  $f(t)$  را بدست آورده و آن را رسم مس کنید.

$$f'(t) = \tau u(t) - \frac{\tau}{\tau}u(t-1) - \delta(t-1) - \frac{\tau}{\tau}u(t-\tau) + \delta(t-\tau) - \tau u(t-\tau)$$



با انتگرالگیری به ازای هر یازده انتگرال  $f(t)$  را بدست آورده و رسم خواهیم کرد.

$$t < 0 \quad , \quad f(t) = 0 \quad \rightarrow \quad F(t) = 0 \quad , \quad F(0) = 0$$

$$0 < t < 1 \quad , \quad f(t) = u \quad \rightarrow \quad F(t) = F(0) + \int_0^t u dt = t^2 \quad , \quad F(1) = 1$$

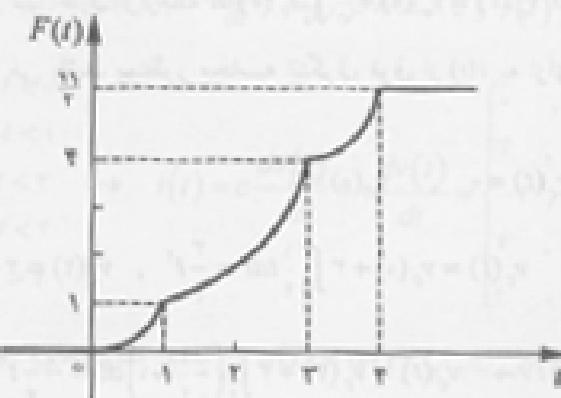
$$1 < t < \tau \quad , \quad f(t) = \frac{1}{\tau}t + \frac{1}{\tau} \quad \rightarrow \quad F(t) = F(1) + \int_1^t \left(\frac{1}{\tau}t + \frac{1}{\tau}\right) dt = \frac{t^2}{\tau} + \frac{t}{\tau} + \frac{1}{\tau} \quad , \quad F(\tau) = \tau$$

$$\tau < t \quad , \quad f(t) = -\tau t + \tau u \quad \rightarrow \quad F(t) = F(\tau) + \int_\tau^t (-\tau t + \tau u) dt = -\frac{\tau}{2}t^2 + \tau u - \frac{\tau^2}{2} \quad , \quad F(\tau) = \frac{\tau^2}{2}$$

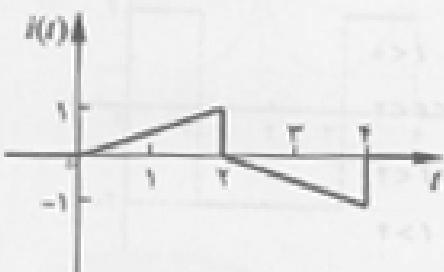


$$t > T \quad , \quad f(t) = 0 \quad \Rightarrow \quad F(t) = F(t) + \int_t^T dt = \frac{t}{T} - (1-u)(t+1) - [(T-1)u - (1-u)](t+1) = (1-u)(T-1) +$$

$$F(t) = \begin{cases} 0 & , \quad t < 0 \\ t^2 & , \quad 0 < t < 1 \\ \frac{t^2}{T} + \frac{T}{T} + \frac{1}{T} & , \quad 1 < t < T \\ -\frac{T}{T}t^2 + Tt - \frac{TV}{T} & , \quad T < t < T+1 \\ \frac{V}{T} & , \quad t > T+1 \end{cases}$$



### مسئله ۱۱



شکل مسئله ۱۱

الف - شکل مرج نشان داده شده را توسط نوعی زیر به و شبیه بنویسید.

ب - اگر  $(i)$  جزیان خازنی به طریق  $F = \frac{1}{T}$  و وکاز اولیه صفر باشد، شکل مرج وکاز در سر خازن و معادله ریاضی آن را بدست آورید.

حل: الف - می توان نوشت:

$$R(t) = R(f(t)) = \begin{cases} 0 & , \quad t < 0 \\ \frac{t-1}{T} & , \quad 0 < t < 1 \\ 1 & , \quad 1 < t < T \\ -\frac{t-T}{T} + 1 & , \quad T < t < T+1 \\ 0 & , \quad t > T+1 \end{cases}$$

$$\begin{aligned}
 \rightarrow i(t) &= \frac{1}{\tau} t [u(t) - u(t-\tau)] + (-\frac{1}{\tau} t + \tau) [u(t-\tau) - u(t-\tau)] \\
 &= \left[ \frac{1}{\tau} tu(t) - \frac{1}{\tau} (t-\tau)u(t-\tau) - u(t-\tau) \right] + \left[ -\frac{1}{\tau} (t-\tau)u(t-\tau) + \frac{1}{\tau} (t-\tau)u(t-\tau) + u(t-\tau) \right] \\
 &= \frac{1}{\tau} tu(t) - (t-\tau)u(t-\tau) - u(t-\tau) + \frac{1}{\tau} (t-\tau)u(t-\tau) + u(t-\tau) \\
 &= \frac{1}{\tau} tu(t) - r(t-\tau) - u(t-\tau) + \frac{1}{\tau} r(t-\tau) + u(t-\tau)
 \end{aligned}$$

ب - برای محاله ونکار دو سر خازن از رابطه  $v_c(t) = v_c(\tau) + \frac{1}{\tau} \int_{\tau}^t i_c(t) dt$  استفاده شوایم کرد با نتیجه به متنه،  $v_c(\tau) = 0$  و  $c = \frac{1}{\tau}$  می باشد پنتظیر محاله انتگرال فرق از  $i(t)$  را از ای تک تک باز، ها انتگرالگیری شوایم کرد.

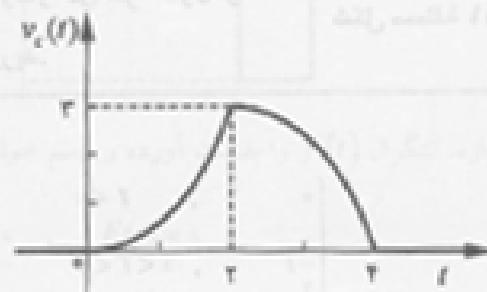
$$t < \tau \quad , \quad i(t) = 0 \quad \rightarrow \quad v_c(t) = 0 \quad , \quad v_c(\tau) = 0$$

$$\tau < t < \tau \quad , \quad i(t) = \frac{1}{\tau} t \quad \rightarrow \quad v_c(t) = v_c(\tau) + \tau \int_{\tau}^t \frac{1}{\tau} t dt = \frac{\tau}{\tau} t^2 \quad , \quad v_c(\tau) = \tau$$

$$\tau < t < \tau \quad , \quad i(t) = -\frac{1}{\tau} t + \tau \quad \rightarrow \quad v_c(t) = v_c(\tau) + \tau \int_{\tau}^t \left( -\frac{1}{\tau} t + \tau \right) dt = -\frac{\tau}{\tau} t^2 + \tau t \quad , \quad v_c(\tau) = \tau$$

$$t > \tau \quad , \quad i(t) = 0 \quad \rightarrow \quad v_c(t) = v_c(\tau) + 0 = \tau$$

$$\rightarrow v_c(t) = \begin{cases} 0 & , \quad t < \tau \\ \frac{\tau}{\tau} t^2 & , \quad \tau < t < \tau \\ -\frac{\tau}{\tau} t^2 + \tau t & , \quad \tau < t < \tau \\ 0 & , \quad t > \tau \end{cases}$$





شکل مسئله ۱۲

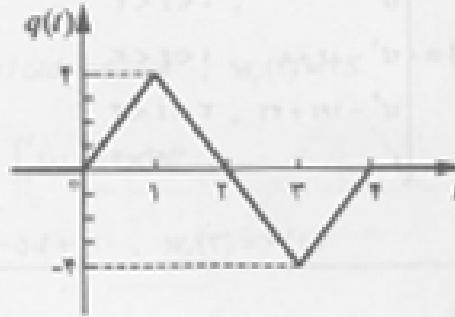
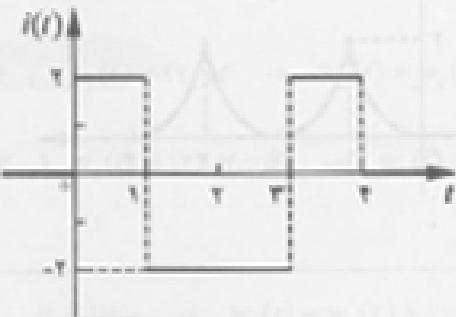
مسئله ۱۲

- ۱) شکل موج ولتاژ یک خازن ۲ فارادی نشان داده شده است  
شکل موج جریان، بار، توان و انرژی را رسم کنید

$$v(t) = \begin{cases} 0 & , \quad t < 0 \\ U & , \quad 0 < t < 1 \\ -U + t & , \quad 1 < t < 2 \\ U - A & , \quad 2 < t < 3 \\ 0 & , \quad t > 3 \end{cases}$$

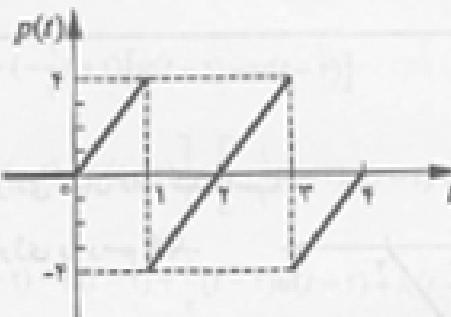
$$i(t) = C \frac{dv(t)}{dt} \Rightarrow i(t) = \begin{cases} 0 & , \quad t < 0 \\ U & , \quad 0 < t < 1 \\ -U + t & , \quad 1 < t < 2 \\ U - A & , \quad 2 < t < 3 \\ 0 & , \quad t > 3 \end{cases}$$

محضین من دویم که  $q(t) = Cv(t)$  ، پتانسیل نمودارهای جریان و بار خازن در شکل زیر رسم شده اند.



در اوابه با استفاده از رابطه  $P(t) = i(t)v(t)$  نمودار توان را رسم نمایم کرد

$$P(t) = i(t)v(t) = \begin{cases} (U)(U) & , \quad t < 0 \\ (U)(\tau) & , \quad 0 < t < 1 \\ (-U + t)(\tau) & , \quad 1 < t < 2 \\ (U - A)(\tau) & , \quad 2 < t < 3 \\ (0)(0) & , \quad t > 3 \end{cases} = \begin{cases} U^2 & , \quad t < 0 \\ U\tau & , \quad 0 < t < 1 \\ -U\tau + U^2 & , \quad 1 < t < 2 \\ U\tau - AU & , \quad 2 < t < 3 \\ 0 & , \quad t > 3 \end{cases}$$



در نهایت با برنامه ارزی  $w(t) = w(t_0) + \int_{t_0}^t p(t) dt$  را رسم کنید.

$$t < 0, \quad p(t) = 0 \quad \rightarrow \quad w(t) = 0, \quad w(0) = 0$$

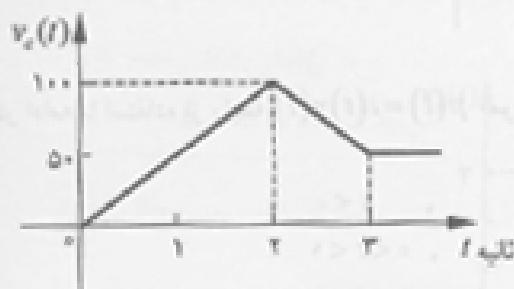
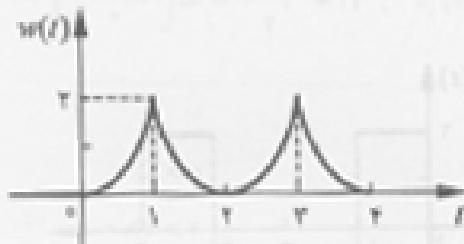
$$0 < t < 1, \quad p(t) = \tau t \quad \rightarrow \quad w(t) = w(0) + \int_0^t \tau t dt = \tau t^2, \quad w(1) = \tau$$

$$1 < t < 2, \quad p(t) = \tau t - \lambda \quad \rightarrow \quad w(t) = w(1) + \int_1^t (\tau t - \lambda) dt = \tau t^2 - \lambda t + \lambda, \quad w(2) = \tau$$

$$2 < t < 3, \quad p(t) = \tau t - \lambda \quad \rightarrow \quad w(t) = w(2) + \int_2^t (\tau t - \lambda) dt = \tau t^2 - \lambda t + \tau \cdot 2, \quad w(3) = \tau$$

$$t > 3, \quad p(t) = 0 \quad \rightarrow \quad w(t) = w(3) = \tau$$

$$\rightarrow w(t) = \begin{cases} 0 & , \quad t < 0 \\ \tau t^2 & , \quad 0 < t < 1 \\ \tau t^2 - \lambda t + \lambda & , \quad 1 < t < 2 \\ \tau t^2 - \lambda t + \tau \cdot 2 & , \quad 2 < t < 3 \\ \tau & , \quad t > 3 \end{cases}$$



مسئله ۱۳

(۱) شکل موج ولتاژ دو سر یک خازن  $5 \text{ mF}$  نشان  
داده شده است، توان و ارزی ذکری شده خازن  
را تعیین و شکل موج آنها را رسم کنید.

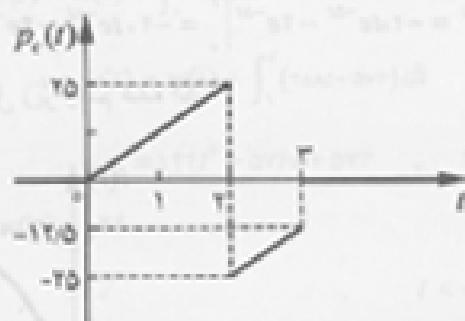
شکل مسئله ۱۳

حل: با استفاده از رابطه  $p(t) = i(t)v(t)$  و با نویسه به شکل مسئله ذیرم:



$$v_c(t) = \begin{cases} 0 & , t < 0 \\ \Delta t & , 0 < t < \tau \\ -\Delta t + 1 & , \tau < t < T \\ 0 & , t > T \end{cases} \rightarrow i_c(t) = \Delta t \times 1 \cdot \frac{dv(t)}{dt} = \begin{cases} 0 & , t < 0 \\ \Delta t / \tau \Delta t & , 0 < t < \tau \\ -\Delta t / \tau \Delta t & , \tau < t < T \\ 0 & , t > T \end{cases}$$

$$\rightarrow p_c(t) = i_c(t)v_c(t) = \begin{cases} 0 & , t < 0 \\ \Delta t / \Delta t & , 0 < t < \tau \\ \Delta t / \Delta t - \Delta t & , \tau < t < T \\ 0 & , t > T \end{cases}$$



$$x \int p_c(t) dt = w_c(t) = w_c(0) + \int_0^t p_c(t) dt$$

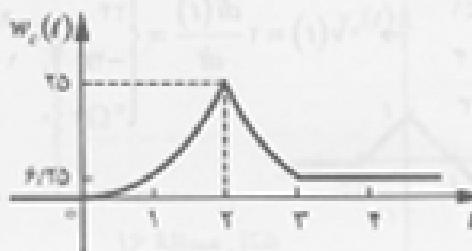
$$t < 0 \quad , \quad p_c(t) = 0 \quad \rightarrow \quad w_c(t) = 0 \quad , \quad w_c(0) = 0$$

$$0 < t < \tau \quad , \quad p_c(t) = \Delta t / \Delta t \quad \rightarrow \quad w_c(t) = w_c(0) + \int_0^t \Delta t / \Delta t dt = \tau / \Delta t \quad , \quad w_c(\tau) = \tau \Delta t$$

$$\tau < t < T \quad , \quad p_c(t) = \Delta t / \Delta t - \Delta t \quad \rightarrow \quad w_c(t) = w_c(\tau) + \int_{\tau}^t (\Delta t / \Delta t - \Delta t) dt \\ = \tau / \Delta t - \Delta t + 1 \dots \quad , \quad w_c(T) = \tau / \Delta t$$

$$t > T \quad , \quad p_c(t) = 0 \quad \rightarrow \quad w_c(t) = w_c(T) + 0 = \tau / \Delta t$$

$$\rightarrow w_c(t) = \begin{cases} 0 & , t < 0 \\ \tau / \Delta t \quad , \quad 0 < t < \tau \\ \tau / \Delta t - \Delta t + 1 \dots \quad , \quad \tau < t < T \\ \tau / \Delta t \quad , \quad t > T \end{cases}$$



## مسئله ۱۷

۱۷) در یک سلف با  $H = 1$  و  $L = 1/4$  جریان  $v(t) = 10e^{-2t}$

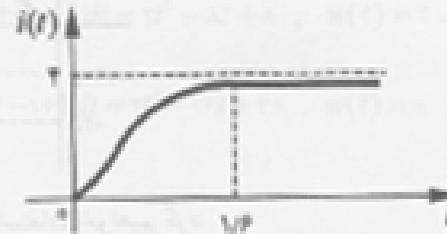
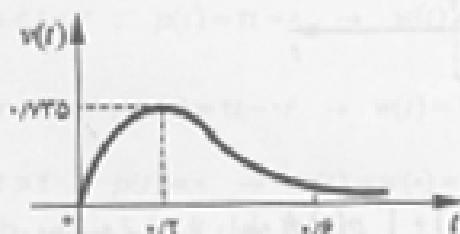
۱۸) شکل موج ولتاژ و جریان گذرنده از سلف را رسم کنید.

حل: برای  $t \leq 0$  من بالند بنا بر این  $i(t) = 0$  بود و برای  $t > 0$  با استفاده از رابطه

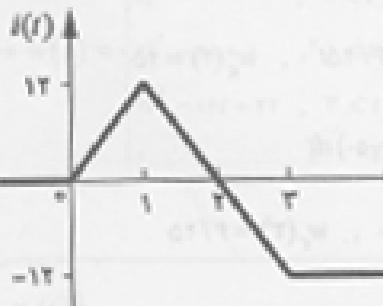
$$i(t) = i(0) + \frac{1}{L} \int_0^t v(t) dt$$

$$i(t) = 0 + \frac{1}{1/4} \int_0^t 10e^{-2t} dt = -10e^{-2t} - 10e^{-2t} \Big|_0^t = -10e^{-2t} - 10e^{-2t} + 10$$

شکل موجهای جریان و ولتاژ در شکل زیر رسم شده اند.



## مسئله ۱۵



۱۹) جریان یک سلف با  $H = 1$  و  $L = 1$  داده شده است.

۲۰) توان تحویل داده شده به سلف و انرژی ذخیره شده در آن

را برای  $t > 0$  تعیین و رسم کنید.

۲۱) شکل موج کشش و انتگرال  $i(t)$  را تعیین و رسم کنید.

شکل مسئله ۱۵

حل: با استفاده از رابطه  $v_L(t) = L \frac{di_L(t)}{dt}$  داریم.

$$i(t) = \begin{cases} 0 & , \quad t < 0 \\ 10 & , \quad 0 < t < 1 \\ -10 + 10 & , \quad 1 < t < 2 \\ -10 & , \quad t > 2 \end{cases} \rightarrow v(t) = 10 \frac{di(t)}{dt} = \begin{cases} 0 & , \quad t < 0 \\ 10 & , \quad 0 < t < 1 \\ -10 & , \quad 1 < t < 2 \\ 0 & , \quad t > 2 \end{cases}$$



$$p(t) = v(t)i(t) \rightarrow p(t) = \begin{cases} 0 & , t < 0 \\ TAA & , 0 < t < 1 \\ TAA - 0.7V & , 1 < t < T \\ 0 & , t > T \end{cases}$$

در نهادت با استفاده از رابطه  $w(t) = w(t_0) + \int_{t_0}^t p(t) dt$

$$t < 0 , \quad p(t) = 0 \rightarrow w(t) = 0 , \quad w(0) = 0$$

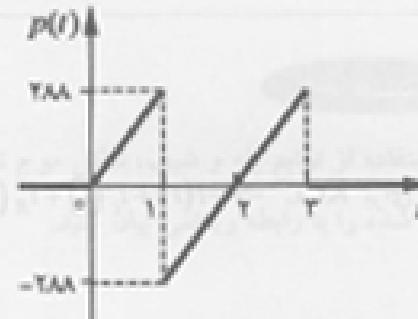
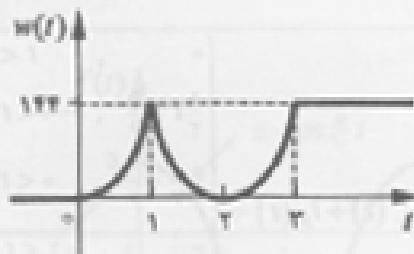
$$0 < t < 1 , \quad p(t) = TAA \rightarrow w(t) = w(0) + \int_0^t TAA dt = 1TT^2 , \quad w(1) = 1TT$$

$$1 < t < T , \quad p(t) = TAA - 0.7V \rightarrow w(t) = w(1) + \int_1^t (TAA - 0.7V) dt$$

$$= 1TT^2 - 0.7VT + 0.7V \quad , \quad w(T) = 1TT$$

$$t > T , \quad p(t) = 0 \rightarrow w(t) = w(T) = 1TT$$

$$\rightarrow w(t) = \begin{cases} 0 & , t < 0 \\ 1TT^2 & , 0 < t < 1 \\ 1TT^2 - 0.7VT + 0.7V & , 1 < t < T \\ 1TT & , t > T \end{cases}$$



۱۴) دلیل موج  $i(t)$  را رسم کند

۱۴) دلیل موج  $i(t)$  را رسم کند

$v_s(t)$

$i(t)$

$i_c$

$\frac{1}{T}F$

$r\Omega$

۱۴) دلیل موج  $v_s(t)$  را رسم کند

$v_s(t)$

$i$

$-1$

$1$

$T$

$t$

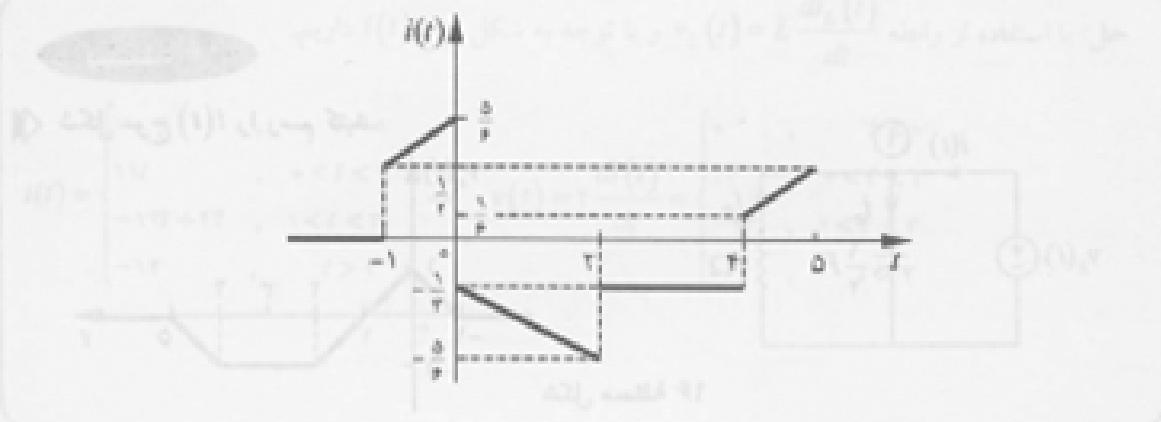
حل: با توجه به شکل موج منع وظای داریم:

$$v_s(t) = \begin{cases} 0 & , t < -1 \\ t+1 & , -1 < t < 0 \\ -t+1 & , 0 < t < 1 \\ 0 & , 1 < t < 0 \\ 0 & , t > 0 \end{cases} \rightarrow i_R(t) = \frac{v_R(t)}{R} = \frac{v_s(t)}{\tau} = \begin{cases} 0 & , t < -1 \\ \frac{1}{\tau}(t+1) & , -1 < t < 0 \\ \frac{1}{\tau}(-t+1) & , 0 < t < 1 \\ -\frac{1}{\tau} & , 1 < t < 0 \\ \frac{1}{\tau}(t-0) & , 0 < t < 0 \\ 0 & , t > 0 \end{cases}$$

$$i_c(t) = c \frac{dv_c(t)}{dt} = \frac{1}{\tau} \frac{dv_s(t)}{dt} = \begin{cases} 0 & , t < -1 \\ \frac{1}{\tau} & , -1 < t < 0 \\ -\frac{1}{\tau} & , 0 < t < 1 \\ 0 & , 1 < t < 0 \\ \frac{1}{\tau} & , 0 < t < 0 \\ 0 & , t > 0 \end{cases}$$

در نهایت با استفاده از KCL خروجیم داشت:

$$\textcircled{1} \cdot \text{ برای } KCL \rightarrow -i(t) + i_c(t) + i_R(t) = 0 \rightarrow i(t) = i_c(t) + i_R(t) = \begin{cases} 0 & , t < -1 \\ \frac{1}{\tau}t + \frac{2}{\tau} & , -1 < t < 0 \\ -\frac{1}{\tau}t + \frac{2}{\tau} & , 0 < t < 1 \\ \frac{1}{\tau} & , 1 < t < 0 \\ \frac{1}{\tau}t - \frac{2}{\tau} & , 0 < t < 0 \\ 0 & , t > 0 \end{cases}$$



## مسئله ۱۷

$\Rightarrow [(\cos \omega t - \sin \omega t) \cos \omega t - (\cos \omega t - \sin \omega t) \sin \omega t] + [(\sin \omega t - \cos \omega t) - (\sin \omega t - \cos \omega t)] = 0$

﴿﴾ مساوات طی خطا با مشخصه  $\omega = \frac{\pi}{T} = \frac{\pi}{2}$  به درستیک منع ولایز  $f(t) = \cos \omega t$  وصل شده است.  
چه فرکانس هایی در جریان گذرنده از مساوات وجود دارد.

حل: ابتدا جریان گذرنده از مساوات را بدست می آوریم

$$I = e^{j\omega t} - 1 = e^{j\omega t \tan \theta} - 1$$

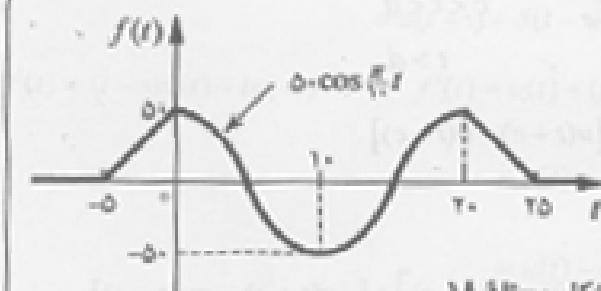
$$\text{حال با استفاده از بسط } e^x = 1 + x + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^3}{3!} + \dots \quad |x| \leq 1 \text{ داریم:}$$

$$I = \left( 1 + \tau \cos \omega t + \tau \cos^2 \omega t + \frac{\tau}{2} \cos^3 \omega t + \frac{\tau}{3!} \cos^4 \omega t + \dots \right) - 1$$

حال با استفاده از روابط تبدیل حاصلضرب به مجموع نوی مثبت داریم:

$$I = \left[ 1 + \tau \cos \omega t + \tau \left( \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \cos 2\omega t \right) + \frac{\tau}{2} \left( \frac{1}{2} \cos \omega t + \frac{1}{2} \cos 3\omega t \right) \right. \\ \left. + \frac{\tau}{3!} \left( \frac{1}{2} \cos \omega t + \frac{1}{2} \cos 2\omega t + \frac{1}{2} \cos 4\omega t \right) + \dots \right] - 1$$

بنابراین مقدار فرکانس هایی که مضرب صحیح و مثبتی از  $\omega$  اند در جریان گذرنده از مساوات وجود دارد.



شکل مسئله ۱۸

## مسئله ۱۸

﴿﴾ با استفاده از توابع پله و شب، شکل مرج نشان داده شده را با رابطه ریاضی بیان کنید

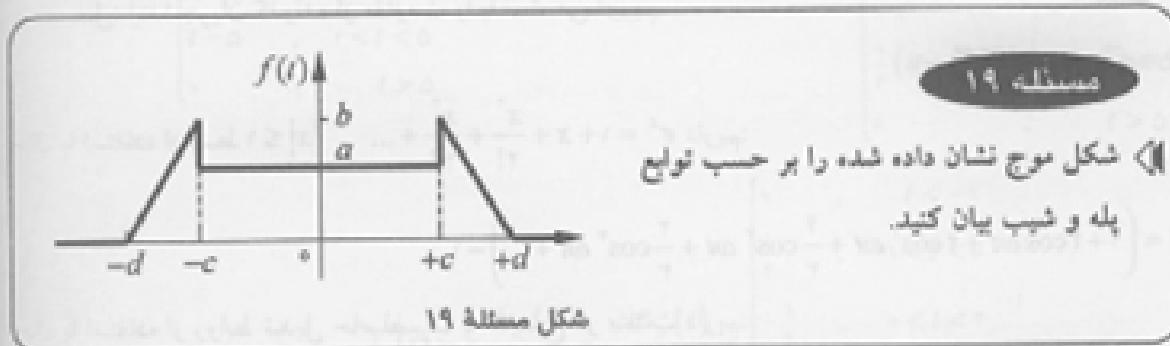
حل: با توجه به شکل مرج نشان داده شده داریم:

$$f(t) = \begin{cases} 0 & , \quad t < -\delta \\ 1 \cdot t + \delta & , \quad -\delta < t < 0 \\ 0 \cdot \cos \frac{\pi}{\tau} t & , \quad 0 < t < \tau \\ -1 \cdot t + \tau \delta & , \quad \tau < t < \tau \delta \\ 0 & , \quad t > \tau \delta \end{cases}$$

$$\rightarrow f(t) = (1 \cdot t + \delta) [u(t + \delta) - u(t)] + 0 \cdot \cos \frac{\pi}{\tau} t [u(t) - u(t - \tau)]$$



$$\begin{aligned}
 & + (-1 \cdot d + \tau \delta \cdot) [u(t - \tau \cdot) - u(t - \tau \delta)] \\
 & = [1 \cdot (t + \delta)u(t + \delta) - 1 \cdot t u(t) - \delta \cdot t u(t)] + \left[ (\delta \cdot \cos \frac{\pi}{\tau} t)u(t) - (\delta \cdot \cos \frac{\pi}{\tau} t)u(t - \tau \cdot) \right] \\
 & + [-1 \cdot (t - \tau \cdot)u(t - \tau \cdot) + \delta \cdot u(t - \tau \cdot) + 1 \cdot (t - \tau \delta)u(t - \tau \delta)] \\
 \Rightarrow f(t) & = 1 \cdot r(t + \delta) - 1 \cdot r(t) + \delta \cdot (-1 + \cos \frac{\pi}{\tau} t) [u(t) - u(t - \tau \cdot)] - 1 \cdot r(t - \tau \cdot) + 1 \cdot r(t - \tau \delta)
 \end{aligned}$$



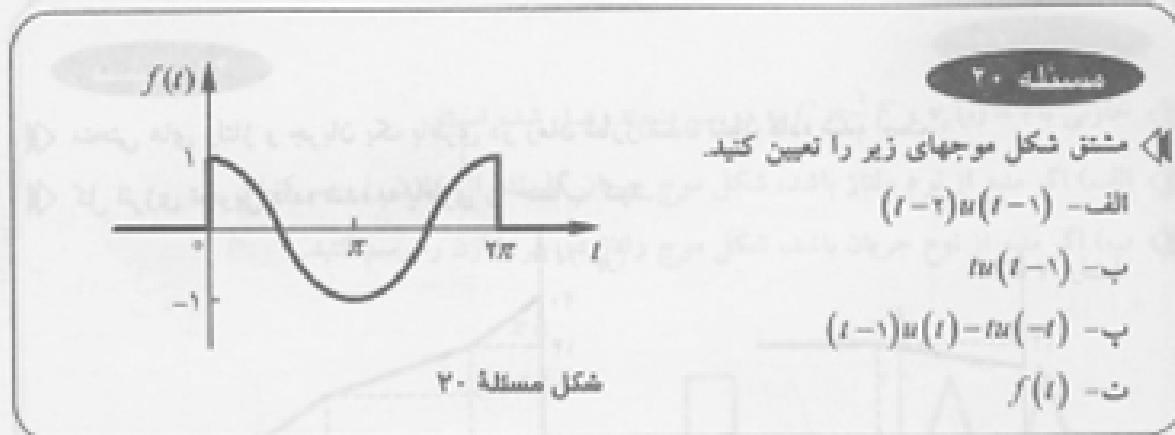
ا) شکل سرچشمه داده شده را بر حسب نوع پله و شبیه بیان کنید.

حل: با توجه به شکل سرچشمه داده شده، من نوشت:

$$f(t) = \begin{cases} 0 & , \quad t < -d \\ \frac{b}{d-c}t + \frac{db}{d-c} & , \quad -d < t < -c \\ a & , \quad -c < t < c \\ -\frac{b}{d-c}t + \frac{db}{d-c} & , \quad c < t < d \\ 0 & , \quad t > d \end{cases}$$

$$\begin{aligned}
 \rightarrow f(t) & = \left( \frac{b}{d-c}t + \frac{db}{d-c} \right) [u(t + d) - u(t + c)] + a [u(t + c) - u(t - c)] \\
 & + \left( -\frac{b}{d-c}t + \frac{db}{d-c} \right) [u(t - c) - u(t - d)] \\
 & = \left[ \frac{b}{d-c}(t + d)u(t + d) - \frac{b}{d-c}(t + c)u(t + c) - bu(t + c) \right] + [au(t + c) - au(t - c)] \\
 & + \left[ -\frac{b}{d-c}(t - c)u(t - c) + bu(t - c) + \frac{b}{d-c}(t - d)u(t - d) \right]
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \rightarrow f(t) & = \frac{b}{d-c}r(t + d) - \frac{b}{d-c}r(t + c) + (a - b)u(t + c) + (b - a)u(t - c) \\
 & - \frac{b}{d-c}r(t - c) + \frac{b}{d-c}r(t - d)
 \end{aligned}$$



$$\text{الف) } f(t) = (t-\tau)u(t-\tau) \rightarrow f'(t) = u(t-\tau) + (t-\tau)\delta(t-\tau)$$

$$= u(t-\tau) + (t-\tau) \Big|_{t=\tau} \delta(t-\tau)$$

$$= u(t-\tau) + \delta(t-\tau)$$

$$\text{ب) } f(t) = tu(t-\tau) \rightarrow f'(t) = u(t-\tau) + t\delta(t-\tau)$$

$$= u(t-\tau) + t \Big|_{t=\tau} \delta(t-\tau)$$

$$= u(t-\tau) + \delta(t-\tau)$$

$$\text{ج) } f(t) = (t-\tau)u(t) - tu(-t) \rightarrow f'(t) = u(t) + (t-\tau)\delta(t) - u(-t) - t\delta(-t)$$

$$= u(t) + (t-\tau) \Big|_{t=\tau} \delta(t) - u(-t) - t \Big|_{t=-\tau} \delta(-t)$$

$$= u(t) - u(-t) - \delta(t)$$

$$\text{د) } f(t) = \cos t [u(t) - u(t-\pi)]$$

$$\rightarrow f'(t) = -\sin t [u(t) - u(t-\pi)] + \cos t [\delta(t) - \delta(t-\pi)]$$

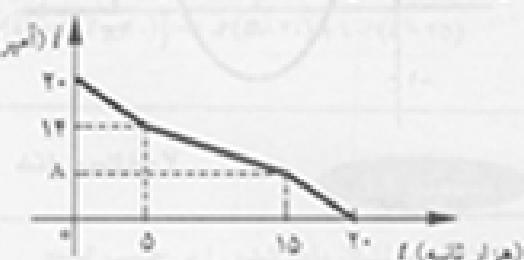
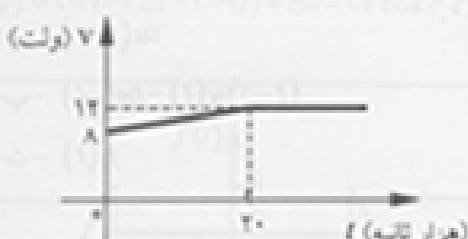
$$= -\sin t [u(t) - u(t-\pi)] + \cos t \Big|_{t=\pi} \delta(t) - \cos t \Big|_{t=\pi} \delta(t-\pi)$$

$$= -\sin t [u(t) - u(t-\pi)] + \delta(t) - \delta(t-\pi)$$

## مسئله ۲۱

﴿﴿) منحنی های وولت و جریان یک باطری در زمان ثابت نمودن شدن داده شده است.

﴿﴿) کل انرژی تحويل داده شده به باطری را حساب کنید.



شکل مسئله ۲۱

حل: با توجه به نمودارهای داده شده داریم:

$$v(t) = \begin{cases} 1 & , \quad t < 0 \\ \frac{t}{2} + 1 & , \quad 0 < t < 1 \\ 2 & , \quad t \geq 1 \end{cases}, \quad i(t) = \begin{cases} 1 & , \quad t < 0 \\ \frac{-t}{2} + 1 & , \quad 0 < t < 1 \\ \frac{-t}{2} + 1.5 & , \quad 1 < t < 2 \\ 0 & , \quad t \geq 2 \end{cases}$$

پس از تعریف توان خواهیم داشت:

$$P(t) = v(t)i(t) = \begin{cases} \left(\frac{t}{2} + 1\right)i(t) & , \quad 0 < t < 1 \\ 0 & , \quad t \geq 1 \end{cases}$$

$$\text{در نهایت با استفاده از رابطه } w(t_0, t) = \int_{t_0}^t P(t) dt \text{ داریم:}$$

$$\therefore w = w(0, 2) = \int_0^{2} \left(\frac{t}{2} + 1\right)i(t) dt$$

$$= \int_0^{1} \left(\frac{t}{2} + 1\right)\left(\frac{-t}{2} + 1\right) dt + \int_1^{2} \left(\frac{t}{2} + 1\right)\left(\frac{-t}{2} + 1.5\right) dt$$

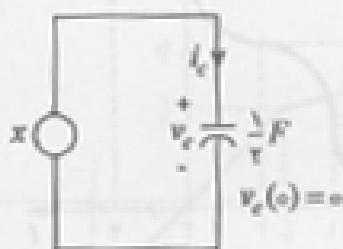
$$+ \int_1^{2} \left(\frac{t}{2} + 1\right)\left(\frac{-t}{2} + 1.5\right) dt = 1.75 \text{ KJ}$$

## مسئله ۲۲

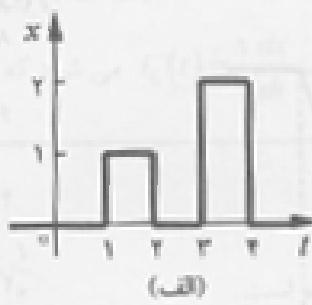
ا) خازن با  $v_e(t) = 0$  و  $C = \frac{1}{\tau} F$  دو سر منع  $x$  وصل شده است.

ب) اگر منع از نوع ولتاژ باشد، شکل موج جریان گذرنده از خازن را رسم کنید.

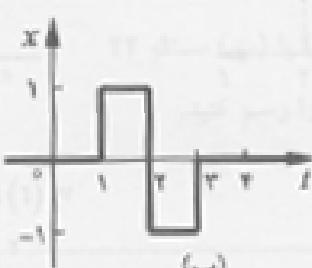
ج) اگر منع از نوع جریان باشد، شکل موج ولتاژ دو سر خازن را رسم کنید.



(ت)



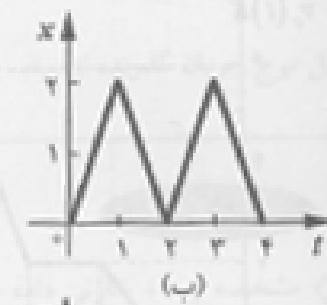
(الف)



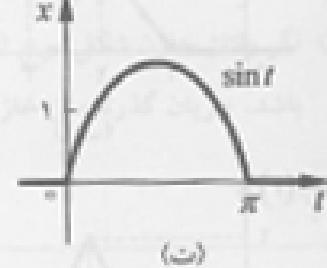
(ب)



(ب)



(د)

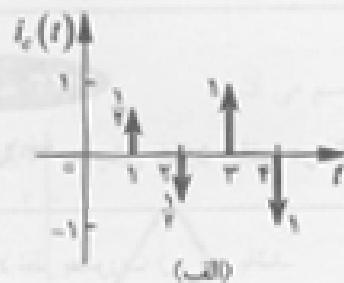


(هـ)

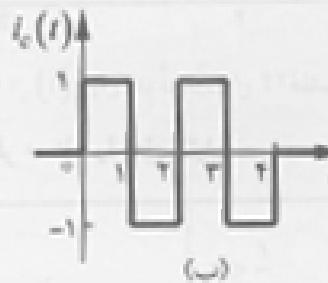
شکل مسئله ۲۲

حل: الف- اگر منع از نوع ولتاژ باشد ، آنگاه ولتاژ خازن برابر ولتاژ منع خواهد شد و با بر رابطه

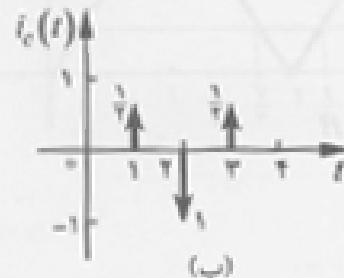
$$v_e(t) = \frac{1}{\tau} \frac{dx}{dt}, \text{ شکل موج جریان گذرنده از خازن با استفاده از رابطه } i_e(t) = C \frac{dv_e(t)}{dt}$$



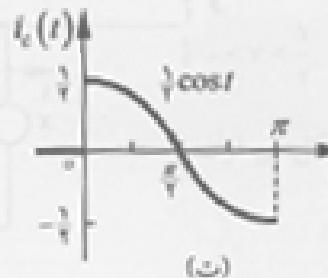
(الف)



(ب)



(ب)

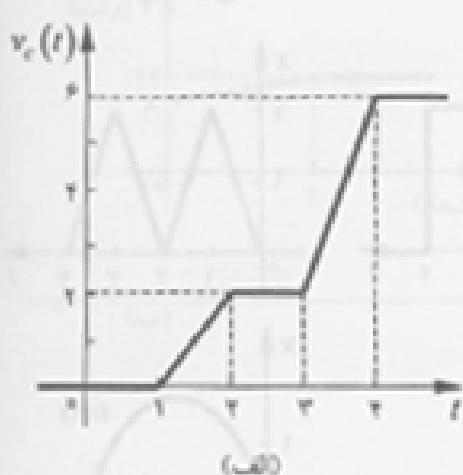


(هـ)

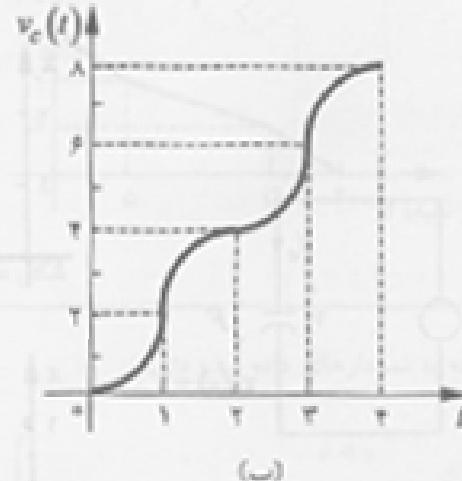
ب - اگر منع از نمودار مذکور بماند، آنگاه میزان حافظه برای میزان منع خواهد شد و با بر ربط

$$v_C(t) = v_C(t_0) + \frac{1}{C} \int_{t_0}^t i(t) dt$$

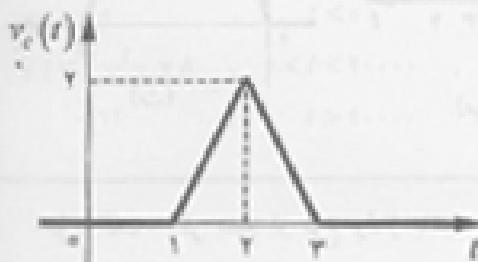
شکل موج دلخواه دو سر حافظه برای  $v_C(t) = \tau \int_{t_0}^t x(t) dt$  بعضی اینکه دو برای انتگرال شکل موج  $x$  خواهد شد.



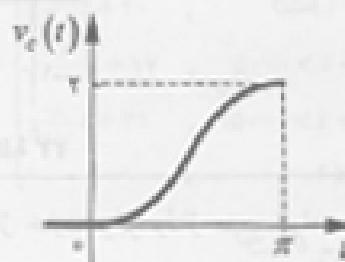
(ا)



(ب)



(ج)

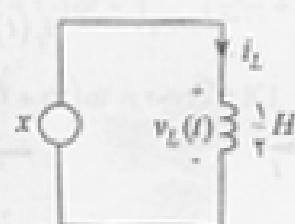


(د)

## مسئله ۲۲

﴿﴾ در مسئله ۲۲ به جای حافظه سلف در نظر بگیرید و هار دیگر مسئله را حل کنید.

حل: مدار مورد نظر بصورت زیر می‌باشد.





الف - اگر منع از نمودار را باشد آنگاه وکلار سلف برای دستگاه منع خواهد شد و باتر رابطه

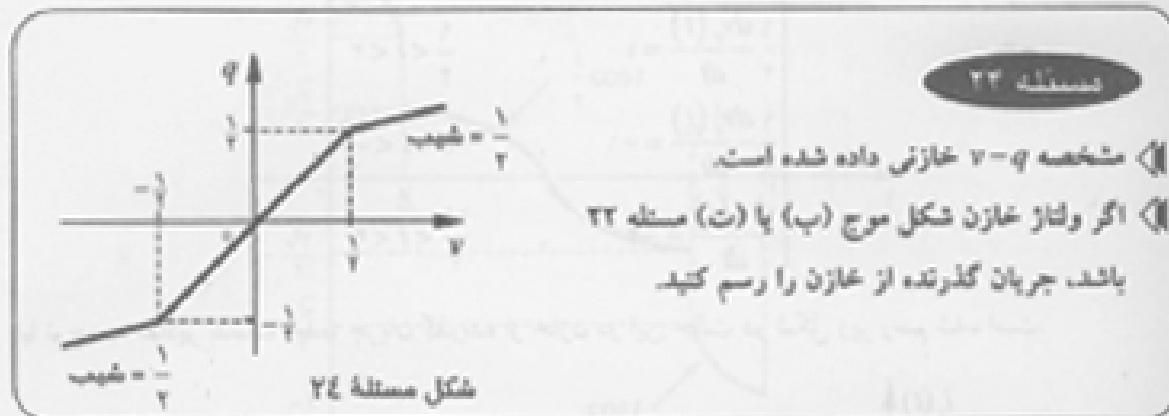
$$i_L(t) = i_L(t_0) + \frac{1}{L} \int_{t_0}^t v_L(t) dt$$

شکل موج جریان گذرنده از سلف برای  $i_L(t) = \frac{1}{L} \int_{t_0}^t x(t) dt$  ، بعضی اینکه در برای تکرار شکل موج  $x$  خواهد شد که در قسمت (ب) مسئله ۲۲ رسم شده است

ب - اگر منع از نمودار جریان باشد آنگاه جریان سلف برای جریان منع خواهد شد و باتر رابطه

$$v_L(t) = L \frac{di_L(t)}{dt} = \frac{1}{\tau} \frac{dx}{dt}$$

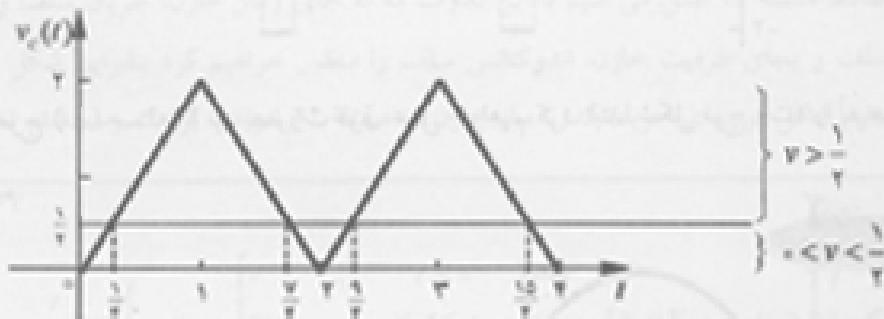
شکل موج جریان گذرنده از سلف برای  $i_L(t) = \frac{1}{\tau} \frac{dx}{dt}$  من شود که در قسمت (الف) مسئله ۲۲ رسم شده است



حل: با توجه به مشخصه  $v = q$  دارو شده داریم:

$$c = \begin{cases} 1 & , \quad 0 < v < \frac{1}{\tau} \\ \frac{1}{\tau} & , \quad v > \frac{1}{\tau} \end{cases} \rightarrow i_L(t) = c \frac{dv(t)}{dt} = \begin{cases} \frac{dv_i(t)}{dt} & , \quad 0 < v < \frac{1}{\tau} \\ \frac{1}{\tau} \frac{dv_i(t)}{dt} & , \quad v > \frac{1}{\tau} \end{cases}$$

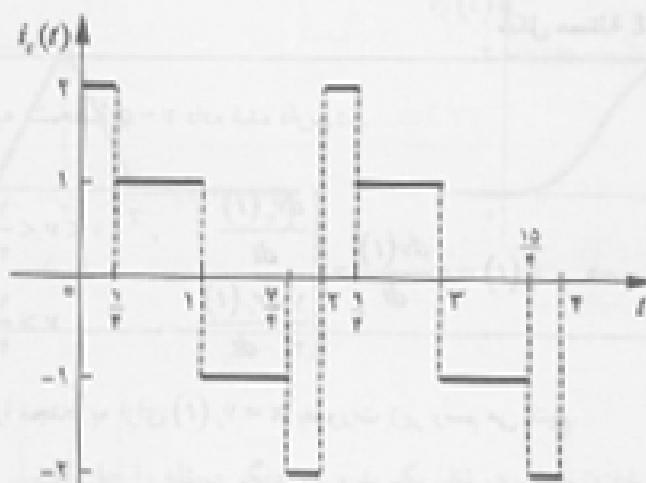
شکل (ب) مسئله ۲۲ را مجدداً به ازای  $x = v_i(t)$  بصورت زیر رسم می کنیم



با توجه به شکل می توان نوشت:

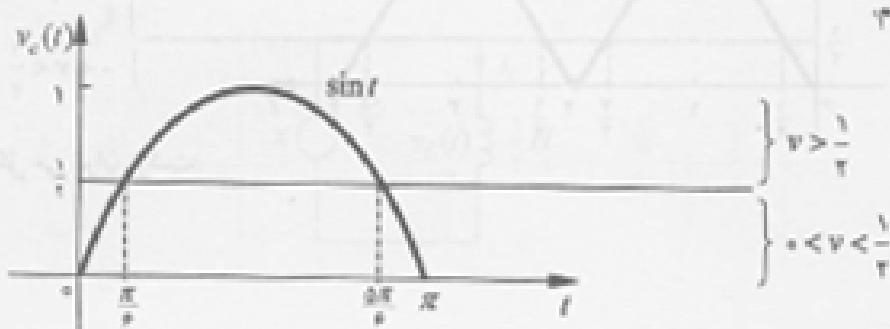
$$i_e(t) = \begin{cases} \frac{dv_e(t)}{dt} = 1 & 0 < t < \frac{\tau}{4} \\ \frac{1}{\tau} \frac{dv_e(t)}{dt} = 1 & \frac{\tau}{4} < t < \tau \\ \frac{1}{\tau} \frac{dv_e(t)}{dt} = -1 & \tau < t < \frac{3\tau}{4} \\ \frac{dv_e(t)}{dt} = -1 & \frac{3\tau}{4} < t < \tau \\ \frac{dv_e(t)}{dt} = 1 & \tau < t < \frac{5\tau}{4} \\ \frac{1}{\tau} \frac{dv_e(t)}{dt} = 1 & \frac{5\tau}{4} < t < \tau \\ \frac{1}{\tau} \frac{dv_e(t)}{dt} = -1 & \tau < t < \frac{7\tau}{4} \\ \frac{dv_e(t)}{dt} = -1 & \frac{7\tau}{4} < t < \tau \end{cases}$$

با توجه به مقادیر بدست آمده، جریان گلرنده از خازن در این حالت در شکل زیر رسم شده است.



برای شکل سرع (ت) مسئلہ ۲۲ بیر بصورت فوق حل شواعیم کرد ایند اشکل سرع (ت) را به صوره خط

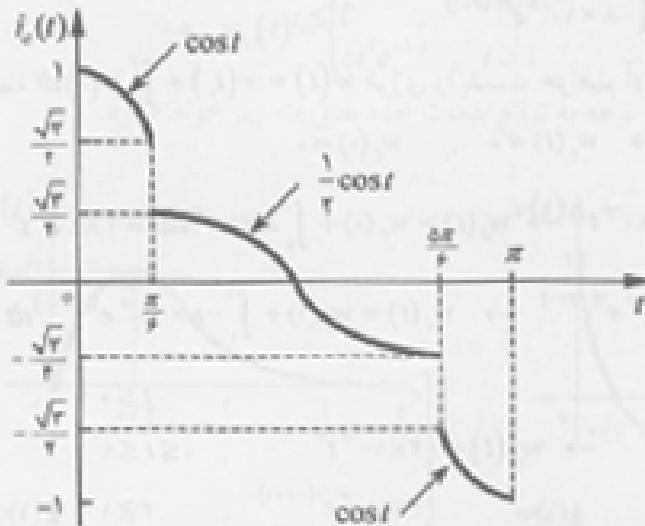
رسم می کنیم





$$i_c(t) = \begin{cases} \frac{dv_c(t)}{dt} = \cos t & , \quad 0 < t < \frac{\pi}{\tau} \\ \frac{1}{\tau} \frac{dv_c(t)}{dt} = -\cos t & , \quad \frac{\pi}{\tau} < t < \frac{5\pi}{\tau} \\ \frac{1}{\tau} \frac{dv_c(t)}{dt} = \cos t & , \quad \frac{5\pi}{\tau} < t < \pi \end{cases}$$

بنابراین در این حالت شکل موج جریان گذرنده از خازن بصورت زیر خواهد بود.



## مسئله ۲۵

- (آ) فرض کنید شکل مسئله ۲۴ مشخصه φ = ۱ پل سلف است.  
 (ب) اگر جریان گذرنده از سلف بصورت شکل موجهای شکل (ب) با (ن) مسئله ۲۴ باشد و لذاز دو سر سلف را درسم کنید

حل: حتماًند مسئله ۲۴ عمل مس کیم با این تفاوت که به جای ولذاز خازن، جریان سلف و بهجای جریان خازن، ولذاز سلف و بهجای طربت خازن اندوکتانس سلف را منظور خواهیم گردید بنابراین شکل موجهای ولذاز دو سر سلف داریناً شکل موجهای جریان گذرنده از خازن در مسئله ۲۴ خواهد بود که رسم شده است.

## مسئله ۲۶

$$v_c = \begin{cases} 0 & , \quad t \leq 0 \\ 9V & , \quad 0 \leq t \leq 1 , \quad C = -15 \mu F \\ 9e^{-15t} & , \quad t \geq 1 \end{cases}$$

(آ) برای یک خازن داریم:  $i_c(t)$  و  $P_c(t)$  را بدست آورید

(ب) در چه زمانهایی انرژی در خازن ذخیره و در چه زمانهایی انرژی از خازن گرفته می شود.



حل: با توجه به روش داده شده داریم:

$$i_c(t) = C \frac{dv_c(t)}{dt} = \pi/5 \times 1 \rightarrow \frac{dv_c(t)}{dt} = \begin{cases} 0, & t \leq 0 \\ \pi/5 \times 1^{-t}, & 0 \leq t \leq 1 \\ -\pi/5 \times 1^{-t} e^{-(t-1)}, & t \geq 1 \end{cases}$$

$$P_c(t) = v_c(t)i_c(t) = \begin{cases} 0, & t \leq 0 \\ \pi/5 \times 1^{-t} t, & 0 \leq t \leq 1 \\ -\pi/5 \times 1^{-t} e^{-(t-1)} t, & t \geq 1 \end{cases}$$

در ادامه با استفاده از رابطه  $w(t) = w(t_0) + \int_{t_0}^t p(t) dt$  ارزی را بدست خواهیم آورد.

$$t \leq 0, \quad p_c(t) = 0 \rightarrow w_c(t) = 0, \quad w_c(0) = 0$$

$$0 \leq t \leq 1, \quad p_c(t) = \pi/5 \times 1^{-t} t \rightarrow w_c(t) = w_c(0) + \int_0^t \pi/5 \times 1^{-t} t dt = \pi/5 \times 1^{-t} t^2, \quad w_c(1) = \pi/5 \times 1^{-t}$$

$$t \geq 1, \quad p_c(t) = -\pi/5 \times 1^{-t} e^{-(t-1)} \rightarrow w_c(t) = w_c(1) + \int_1^t -\pi/5 \times 1^{-t} e^{-(t-1)} dt = \pi/5 \times 1^{-t} e^{-(t-1)}$$

$$\rightarrow w_c(t) = \begin{cases} 0, & t \leq 0 \\ \pi/5 \times 1^{-t} t^2, & 0 \leq t \leq 1 \\ \pi/5 \times 1^{-t} e^{-(t-1)}, & t \geq 1 \end{cases}$$

در زمانهایی که  $p_c(t) > 0$  باشد یعنی در  $0 \leq t \leq 1$  حالت ارزی ذخیره شده و در زمانهایی که  $p_c(t) < 0$  یعنی به ازای  $t \geq 1$  از خازن ارزی گرفته می شود.

### مسئله ۲۷

برای یک سلف داریم:  $I(t) = \begin{cases} 0, & t \leq 0 \\ 1.4e^{-2t}, & t \geq 0 \end{cases}, \quad L = 1 \dots mH$

(۱) معنی های  $I$ ,  $v$ ,  $p$  و  $w$  را رسم کنید.

(۲) در چه زمانهایی ارزی در سلف ذخیره شده و در چه زمانهایی ارزی از آن گرفته می شود.

(۳) حداقل ارزی ذخیره شده در سلف چیست.

حل: بثنا  $v$ ,  $p$  و  $w$  را بدست می آوریم

$$v_L(t) = L \frac{di(t)}{dt} \rightarrow v(t) = \pi/1 \frac{di(t)}{dt} = \begin{cases} 0, & t \leq 0 \\ e^{-2t} - 0.4e^{-2t}, & t \geq 0 \end{cases}$$

$$p(t) = v(t)i(t) = \begin{cases} (0)(0), & t \leq 0 \\ (1.4e^{-2t})(e^{-2t} - 0.4e^{-2t}), & t \geq 0 \end{cases} = \begin{cases} 0, & t \leq 0 \\ 1.4e^{-4t} - 0.4e^{-4t}, & t \geq 0 \end{cases}$$

برای محاسبه اثرزی از رابطه استاد، خواهیم کرد

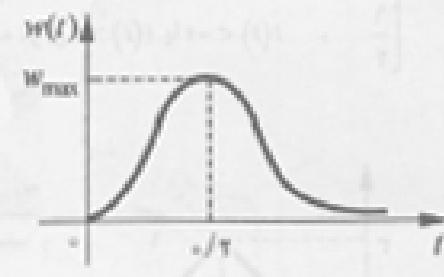
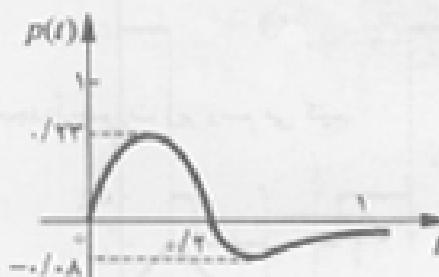
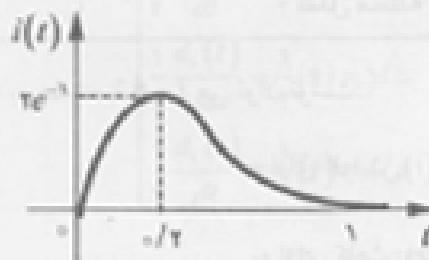
$$t \leq 0, \quad p(t) = 0 \quad \rightarrow \quad w(t) = 0, \quad w(0) = 0$$

$$t \geq 0, \quad p(t) = 1 - te^{-\gamma t} - \Delta t^2 e^{-\gamma t} \quad \rightarrow \quad w(t) = w(0) + \int_0^t (1 - te^{-\gamma t} - \Delta t^2 e^{-\gamma t}) dt$$

$$= -te^{-\gamma t} - \frac{1}{\gamma} e^{-\gamma t} \Big|_0^t + \Delta t^2 e^{-\gamma t} + te^{-\gamma t} + \frac{1}{\gamma} e^{-\gamma t} \Big|_0^t = \Delta t^2 e^{-\gamma t} \quad t \geq 0$$

$$\rightarrow w_e(t) = \begin{cases} 0 & t \leq 0 \\ \Delta t^2 e^{-\gamma t} & t \geq 0 \end{cases}$$

تصویرهای  $i$ ,  $v$ ,  $p$  و  $w$  به ترتیب به ترتیب بدست آمده، بصورت زیر خواهد بود



از آنجا که  $p(t)$  متن  $w(t)$  است و در  $t=0$  برای صفر است لذا حداقل مدار  $w(t)$  به ازای  $t=0$  بنت

خواهد آمد

$$\frac{dw}{dt} = 0 \quad \rightarrow \quad 1 - te^{-\gamma t} (\gamma - \Delta t) = 0 \quad \rightarrow \quad t = 1/\gamma$$

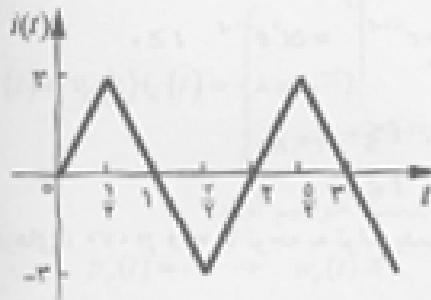
$$w_{\max} = w(1/\gamma) = \Delta t^2 e^{-\gamma t} \Big|_{t=1/\gamma} = 1/\gamma V$$

من دانیم که اگر  $p(t) > 0$  باشد اثرزی در خازن ذخیره شده و اگر  $p(t) < 0$  باشد اثرزی از خازن گرفته میشود.  
بنابراین به ازای  $t < 0$  اثرزی در خازن ذخیره شده و به ازای  $t > 0$  اثرزی از خازن گرفته میشود.

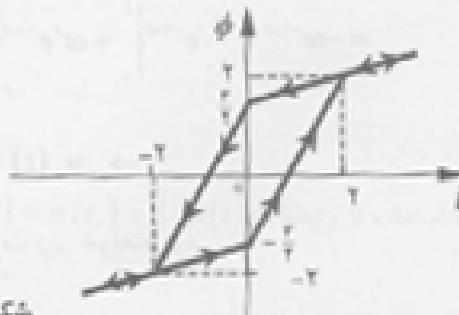
## مسئله ۲۸

۱) مشخصه  $\phi - i$  و جریان  $i(t)$  گذرنده لزیک سلف داده شده اند.

۲)  $v(t)$  را تعیین و نویسی کنید



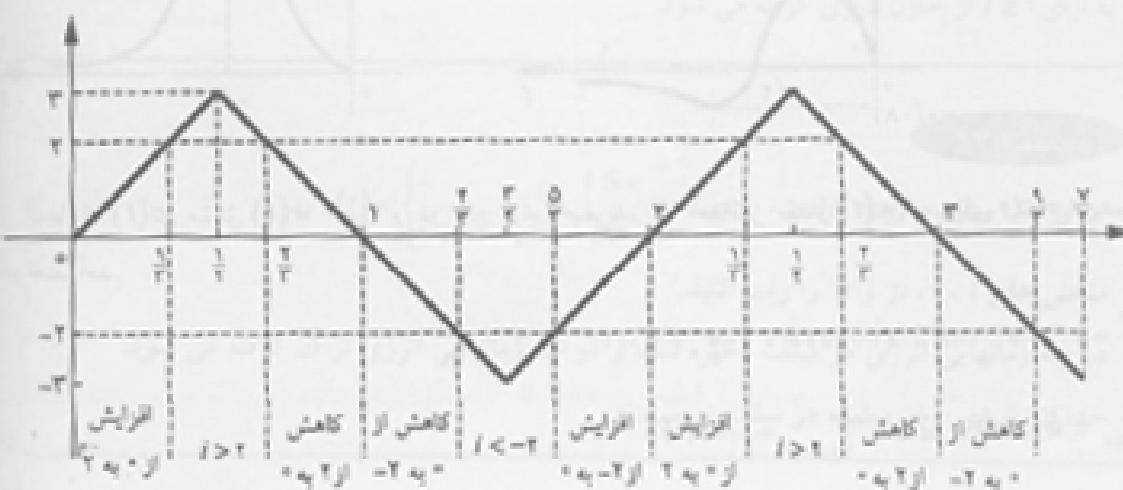
شکل مسئله ۲۸



حل: با توجه به مشخصه  $\phi - i$  می‌توان نوشت:

$$L = \begin{cases} \frac{V}{T} & , \text{ به ازای افزایش } i(t) \text{ از } 0 \text{ به } T \text{ ریاضی کافیست آن از } 0 \text{ به } T \\ \frac{1}{T} & , \text{ به ازای کاهش } i(t) \text{ از } T \text{ به } 0 \text{ ریاضی کافیست آن از } T \text{ به } 0 \\ \frac{1}{T} & , \quad i(t) < -T \text{ یا } i(t) > T \end{cases}$$

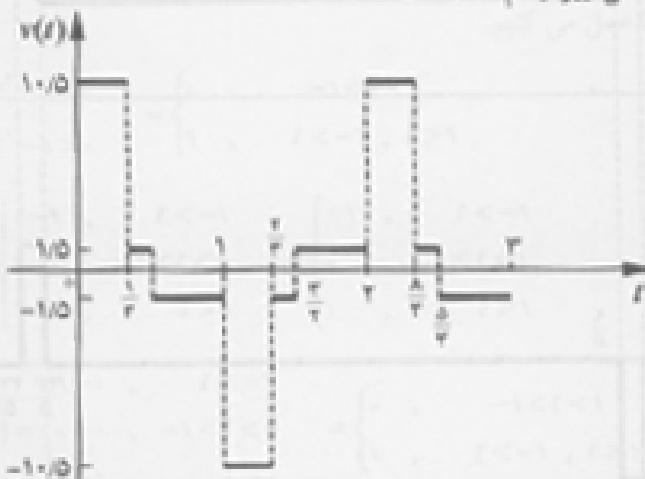
مشخصه  $\phi - i$  را مجدداً بصورت زیر رسم می‌کنیم



بنابراین با استفاده از رابطه  $v_L(t) = L \frac{di_e(t)}{dt}$  و کار در سر سلف بصورت زیر حاصل خواهد شد.

$$v(t) = \begin{cases} \frac{\gamma d_i(t)}{\tau} = \frac{\gamma}{\tau}(\dot{t}) = \gamma/\delta & , \quad -\delta < t < \frac{\tau}{\tau} \\ \frac{\gamma d_i(t)}{\tau} = \frac{\gamma}{\tau}(\dot{t}) = \gamma/\delta & , \quad \frac{\tau}{\tau} < t < \frac{\tau}{\tau} \\ \frac{\gamma d_i(t)}{\tau} = \frac{\gamma}{\tau}(-\dot{t}) = -\gamma/\delta & , \quad \frac{\tau}{\tau} < t < \frac{\tau}{\tau} \\ \frac{\gamma d_i(t)}{\tau} = \frac{\gamma}{\tau}(-\dot{t}) = -\gamma/\delta & , \quad \frac{\tau}{\tau} < t < \tau \\ \frac{\gamma d_i(t)}{\tau} = \frac{\gamma}{\tau}(-\dot{t}) = -\gamma/\delta & , \quad \tau < t < \frac{\tau}{\tau} \\ \frac{\gamma d_i(t)}{\tau} = \frac{\gamma}{\tau}(-\dot{t}) = -\gamma/\delta & , \quad \frac{\tau}{\tau} < t < \frac{\tau}{\tau} \\ \frac{\gamma d_i(t)}{\tau} = \frac{\gamma}{\tau}(\dot{t}) = \gamma/\delta & , \quad \frac{\tau}{\tau} < t < \frac{\delta}{\tau} \\ \frac{\gamma d_i(t)}{\tau} = \frac{\gamma}{\tau}(\dot{t}) = \gamma/\delta & , \quad \frac{\delta}{\tau} < t < \tau \end{cases}$$

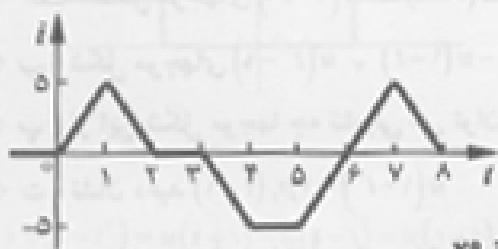
مثال این نمودار  $v(t)$  در شکل زیر رسم شده است.



### مسئله ۷۴

(۱) منحصراً پک سلف و جریان آن تثابان داده شده اند.

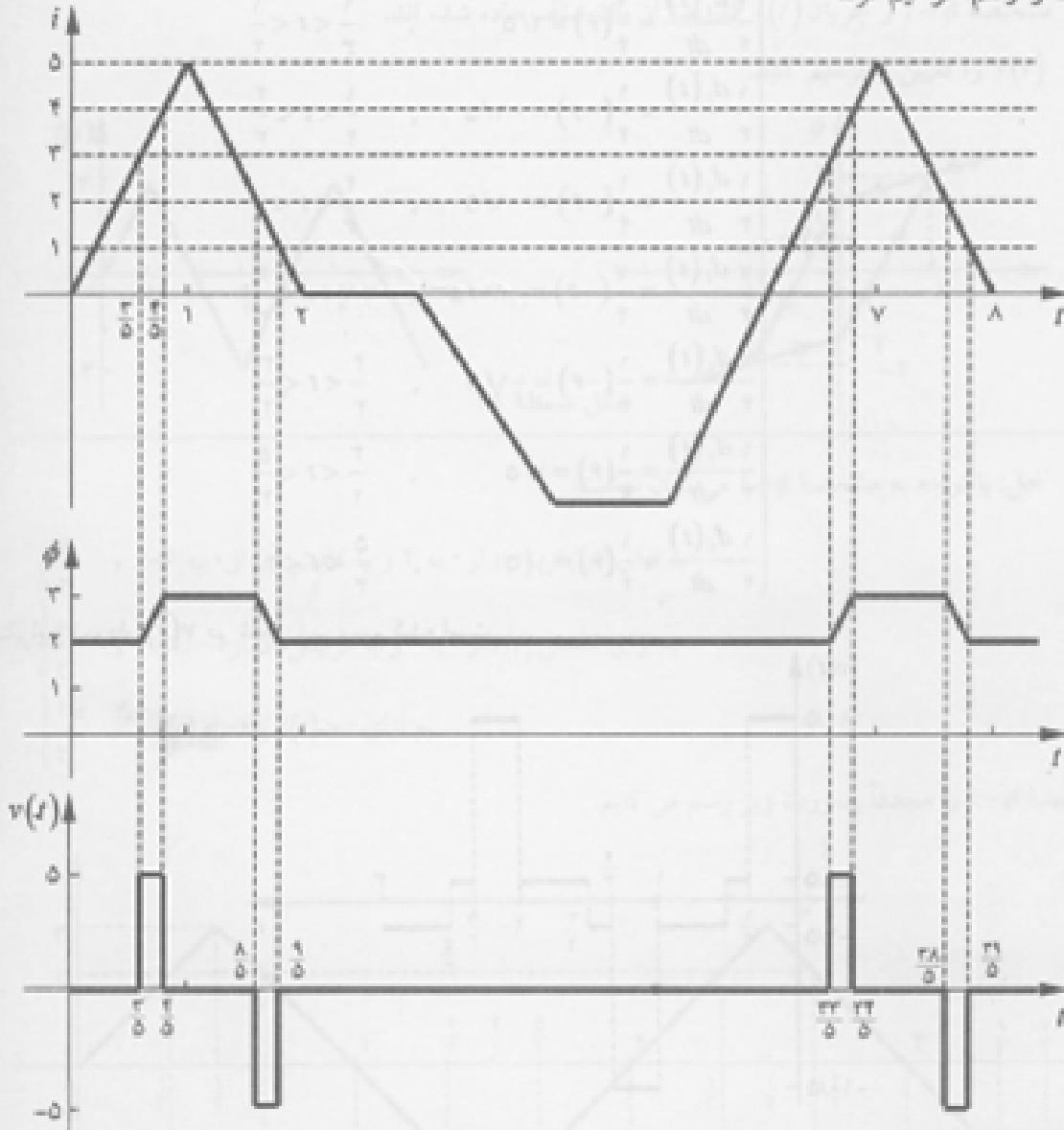
(۲) دلایل دو سر سلف را رسم کنید.



شکل مسئله ۷۴



حل: با توجه به نمودارهای داده شده ابتدا  $\phi$  را در مس کمینس با استفاده از رابطه  $v(t) = \frac{d\phi}{dt}$  و نتایج دور سلف را در مس خواهیم کرد.



## مسئله ۳۰

(آ) آف-شکل موجهای  $U(-t) - U(-1-t)$  و  $U(t+1) - U(t-1)$  ،  $U(1-t')$  را در مس کنید.

(ب) ب-شکل موجهای  $U(-1-t) - U(-1+t)$  و  $U(1+t) - U(1-t)$  ،  $U(t'-1)$  را در مس کنید.

(پ) پ-از این شکل موجها چه تابعی می توان استخراج کرد

$$\delta(1-t') = 2p, (t+1) - (t-1)$$

$$\delta(1-t') = \frac{1}{T} \delta(t+1) + \frac{1}{T} \delta(t-1)$$

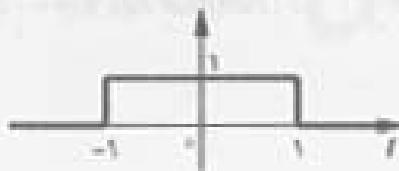
حل: الف - با توجه به تعریف تابع پله واحد من توان نوشت:

$$u(v-t') = \begin{cases} 0 & , \quad v-t' < 0 \\ 1 & , \quad v-t' \geq 0 \end{cases} = \begin{cases} 0 & , \quad t < -1 , \quad t \geq 1 \\ 1 & , \quad -1 < t < 1 \end{cases}$$

$$u(t+v) - u(t-v) = u(t+v) - u(-t+v) = \begin{cases} 0 & , \quad t < -1 \\ 1 & , \quad -1 < t < 1 \\ 0 & , \quad t > 1 \end{cases} = \begin{cases} 0 & , \quad t < -1 , \quad t \geq 1 \\ 1 & , \quad -1 < t < 1 \end{cases}$$

$$u(v-t) + u(-v-t) = \begin{cases} 1 & , \quad t < -1 \\ 0 & , \quad -1 < t < 1 \\ 1 & , \quad t > 1 \end{cases} = \begin{cases} 0 & , \quad t < -1 , \quad t \geq 1 \\ 1 & , \quad -1 < t < 1 \end{cases}$$

بنابراین شکل موجودی هر سه یکسان بوده و بصورت زیر می‌باشد:



ب - همانند قسم (الف) عمل می‌کنم.

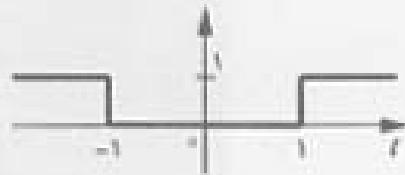
$$u(t'-v) = \begin{cases} 0 & , \quad t'-v < 0 \\ 1 & , \quad t'-v \geq 0 \end{cases} = \begin{cases} 0 & , \quad -1 < t < 1 \\ 1 & , \quad t < -1 , \quad t \geq 1 \end{cases}$$

$$u(v+t) - u(v-t) = u(v+t) - u(-v+t) = \begin{cases} -1 & , \quad t < -1 \\ 0 & , \quad -1 < t < 1 \\ 1 & , \quad t > 1 \end{cases} = \begin{cases} -1 & , \quad t < -1 \\ 0 & , \quad -1 < t < 1 \\ 1 & , \quad t > 1 \end{cases}$$

$$u(t'-v) + u(-v-t) = \begin{cases} 1 & , \quad t < -1 \\ 0 & , \quad -1 < t < 1 \\ 1 & , \quad t > 1 \end{cases} = \begin{cases} -1 & , \quad t < -1 , \quad t \geq 1 \\ 0 & , \quad -1 < t < 1 \\ 1 & , \quad t < -1 , \quad t \geq 1 \end{cases}$$

$$u(t'-v) + u(-v-t)$$

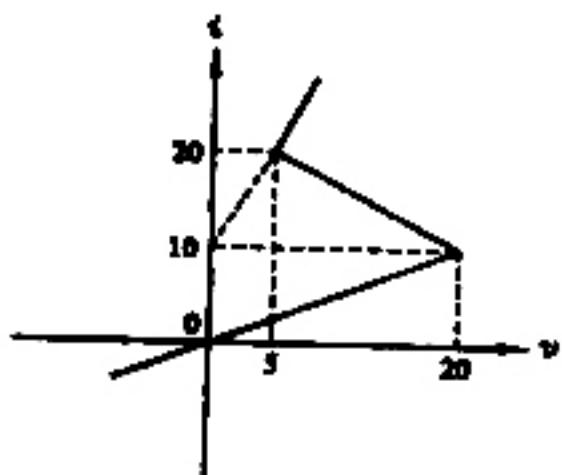
$$u(v+t) - u(v-t)$$



پ - تابع حاصله از قسمهای (الف) و (ب) اینارتد لز:

$$\text{الف: } u(v-t') = u(t+v) - u(t-v) = u(v-t) - u(-v-t)$$

## مدارهای ساده



شکل (مساله ۱-۳)

۱- مشخصه  $v_i$  یک مقاومت غیرخطی در شکل (مساله ۱-۳) داده شده است. این مشخصه را به صورت زیر

می نویسیم :

$$v = a_0 + a_1 i + b_1 |i - I_1| + b_2 |i - I_2|$$

ضراب  $a_0, a_1, b_1, b_2, I_1, I_2$  را معین کنید.

حل :

معادله  $v$  بر حسب این صورت زیر خواهد بود:

$$v = \begin{cases} 2i & i < 10 \\ -\frac{3}{2}i + 35 & 10 < i < 20 \\ \frac{1}{2}i - 5 & i > 20 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} I_1 = 10 \\ I_2 = 20 \end{cases}$$

$$2i = a_0 + a_1 i - b_1(i - 10) - b_2(i - 20)$$

:  $i < 10$

$$2i = a_0 + 10b_1 + 20b_2 + (a_1 - b_1 - b_2)i \Rightarrow \begin{cases} a_1 - b_1 - b_2 = 2 \\ a_0 + 10b_1 + 20b_2 = 0 \end{cases} \quad (I)$$

$$-\frac{3}{2}i + 35 = a_0 + a_1 i + b_1(i-10) - b_2(i-20) \quad ; 10 < i < 20$$

$$-\frac{3}{2}i + 35 = a_0 - 10b_1 + 20b_2 + (a_1 + b_1 - b_2)i \quad \Rightarrow \quad a_1 + b_1 - b_2 = -\frac{3}{2}$$

$$\frac{1}{2}i - 5 = a_0 + a_1 i + b_1(i-10) + b_2(i-20) \quad ; i > 20$$

$$\frac{1}{2}i - 5 = a_0 - 10b_1 - 20b_2 + (a_1 + b_1 + b_2)i \Rightarrow a_1 + b_1 + b_2 = \frac{1}{2}$$

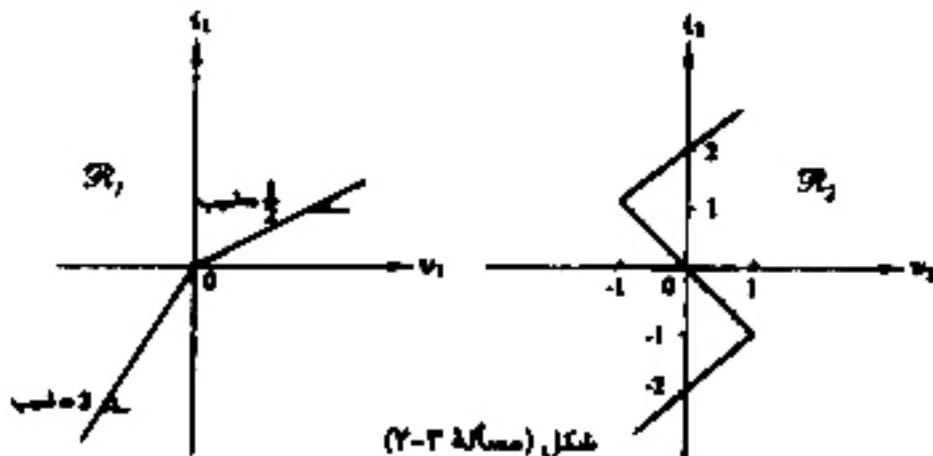
با حل دستگاه سه معادله سه مجهولی زیر مقادیر  $a_1$ ,  $b_1$ ,  $a_2$  و  $b_2$  بدست می‌آید:

$$\begin{cases} a_1 - b_1 - b_2 = 2 \\ a_1 + b_1 - b_2 = -\frac{3}{2} \\ a_1 + b_1 + b_2 = \frac{1}{2} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a_1 = \frac{5}{4} \\ b_1 = -\frac{7}{4} \\ b_2 = 1 \end{cases}$$

با قرار دادن مقادیر فوق در رابطه (I)، مقدار  $a_0$  بدست می‌آید:

$$a_0 + 10b_1 + 20b_2 = a_0 - \frac{70}{4} + 20 = 0 \Rightarrow a_0 = -\frac{5}{2}$$

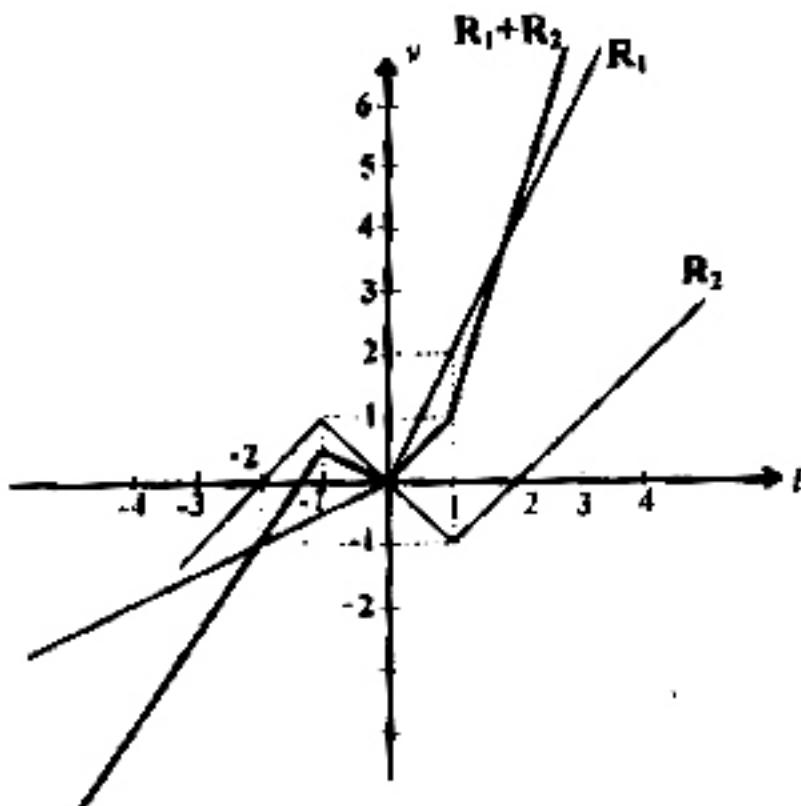
۲- مشخصه مقاومتهای غیرخطی  $R_1$  و  $R_2$  در شکل (مسئله ۲-۳) داده شده‌اند. مشخصه‌های اتصال سری و اتصال موازی آنها رارسم کند.



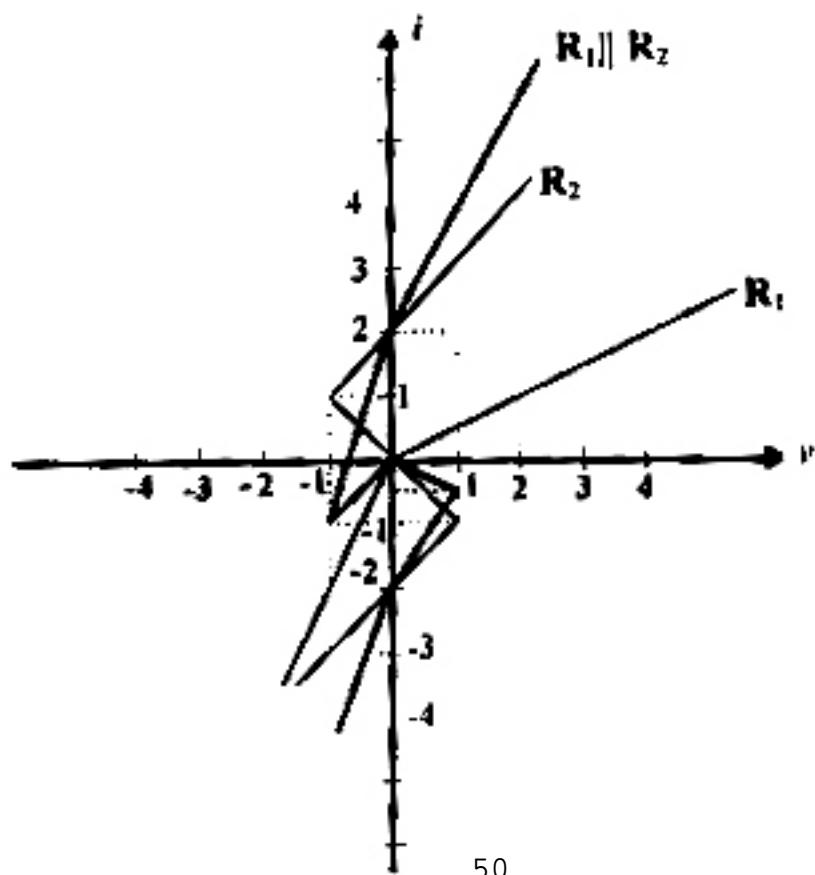
حل :

اتصال سری :

مشخصه‌های مقاومتهای  $R_1$  و  $R_2$  را در یک محور مختصات ناچر حسب اینصویت زیر رسم می‌کنیم و مقادیر ولتاژ مقاومتها را به ازای هر آباهم جمع می‌کنیم تا مشخصه اتصال سری بدست آید:



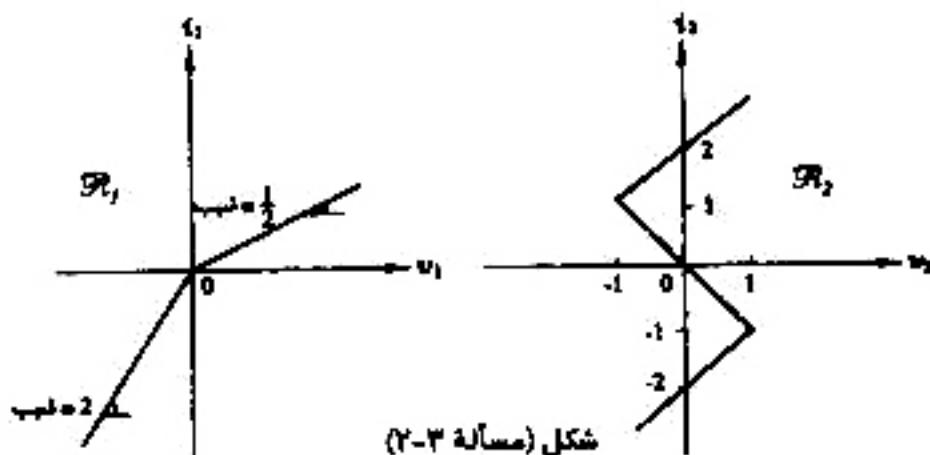
اتصال موازی: مشخصه های مقاومتها را در و دارد. را در یک محور مختصات نماین حسب اینصورت زیر رسم مسکنیم و مقادیر جریان های مقاومتها را به ازای هر یا با هم جمع مسکنیم نامشخصه اتصال موازی بدست آید:



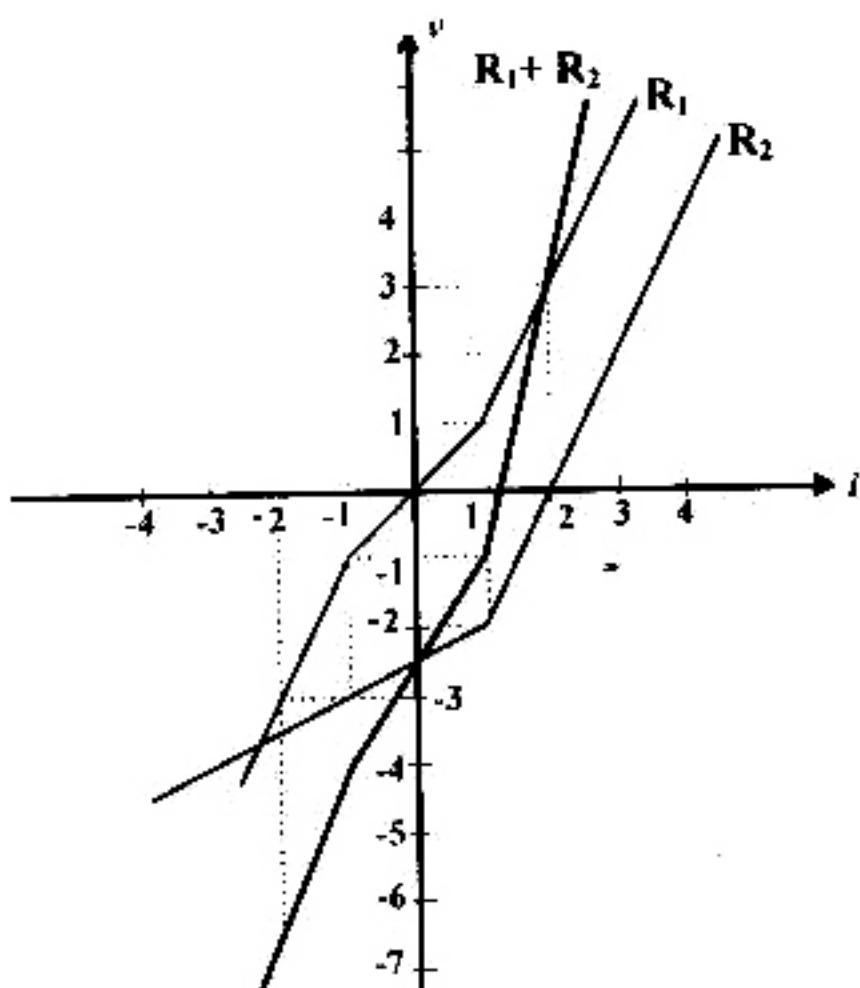
۳- مقاومتهای غیر خطی  $R_1$  و  $R_2$  با مشخصه‌های خود در صفحه آن داده شده‌اند.

الف - مشخصه اتصال سری آنها را درسم کند. ب- مشخصه اتصال موازی آنها را درسم کند.

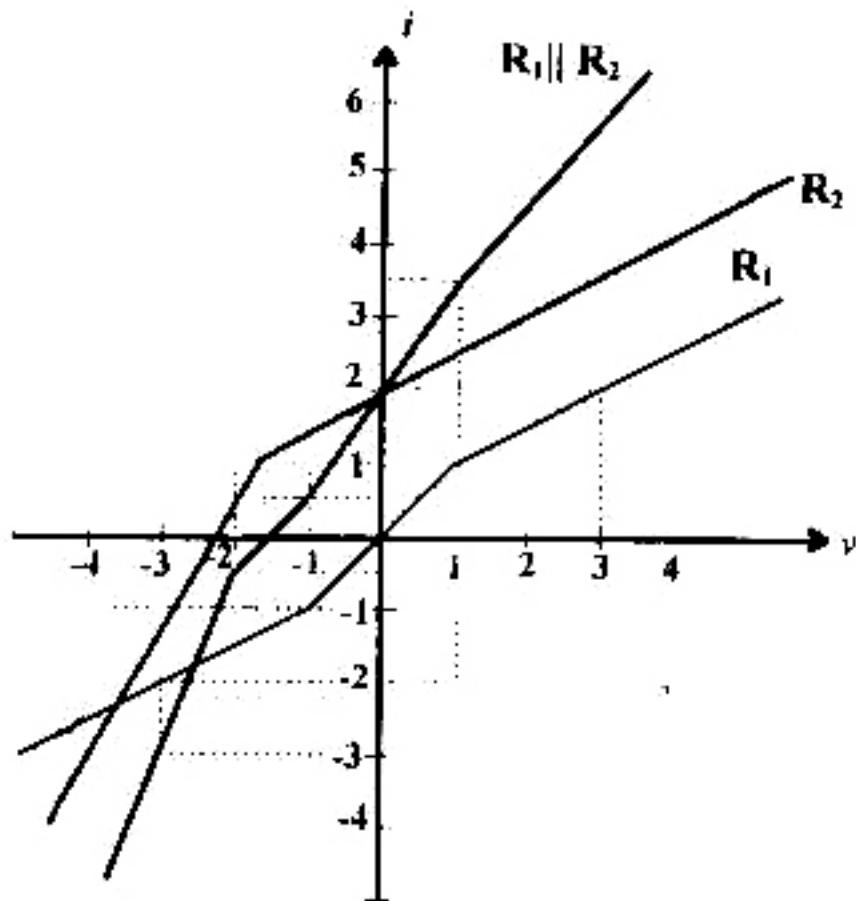
پ- اگر سرمهای مقاومت  $R_1$  یا سرمهای مقاومت  $R_2$  را بر عکس بیندم، چه تغییری در قسمتهای (الف) یا (ب) حاصل می‌شود؟



حل:  
الف)

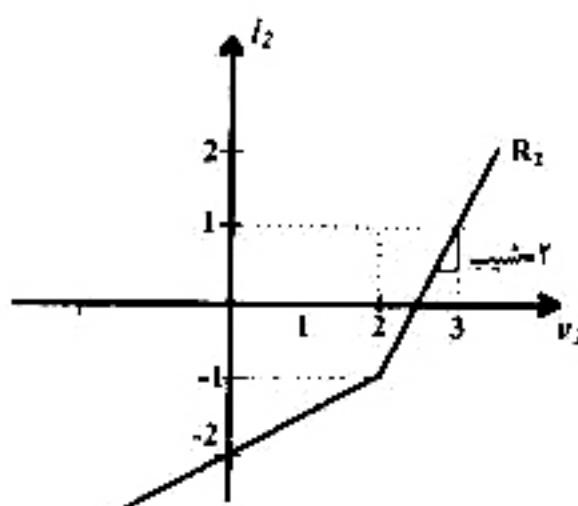


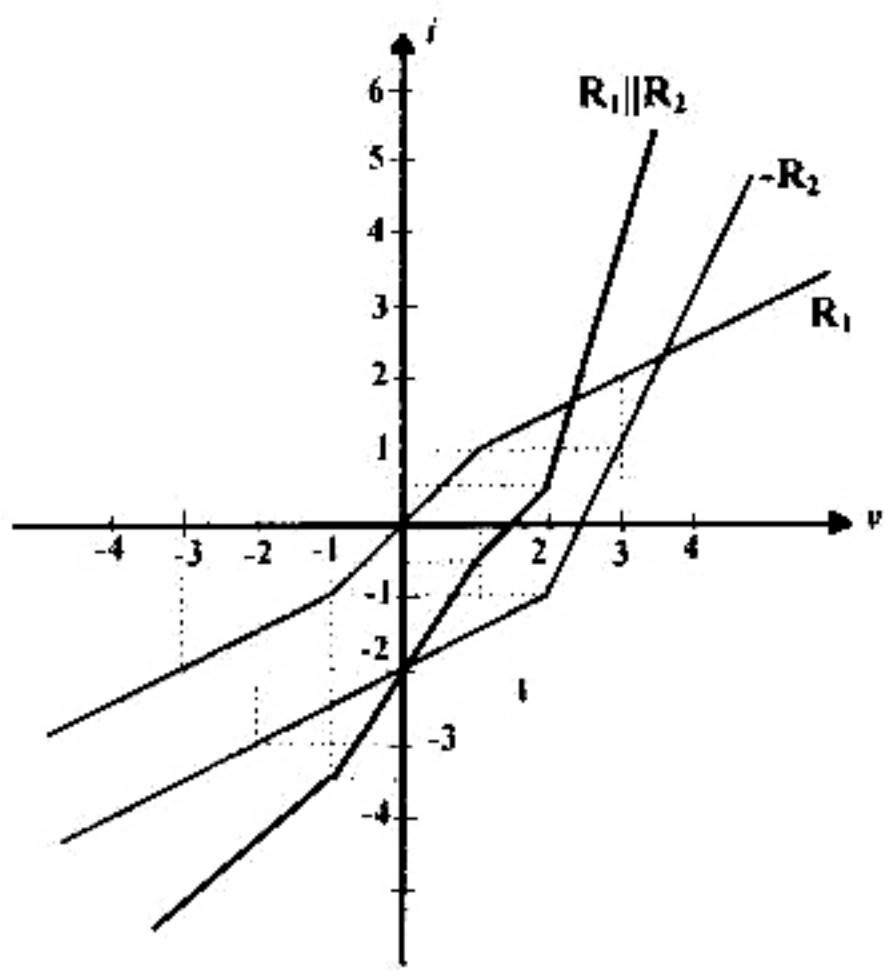
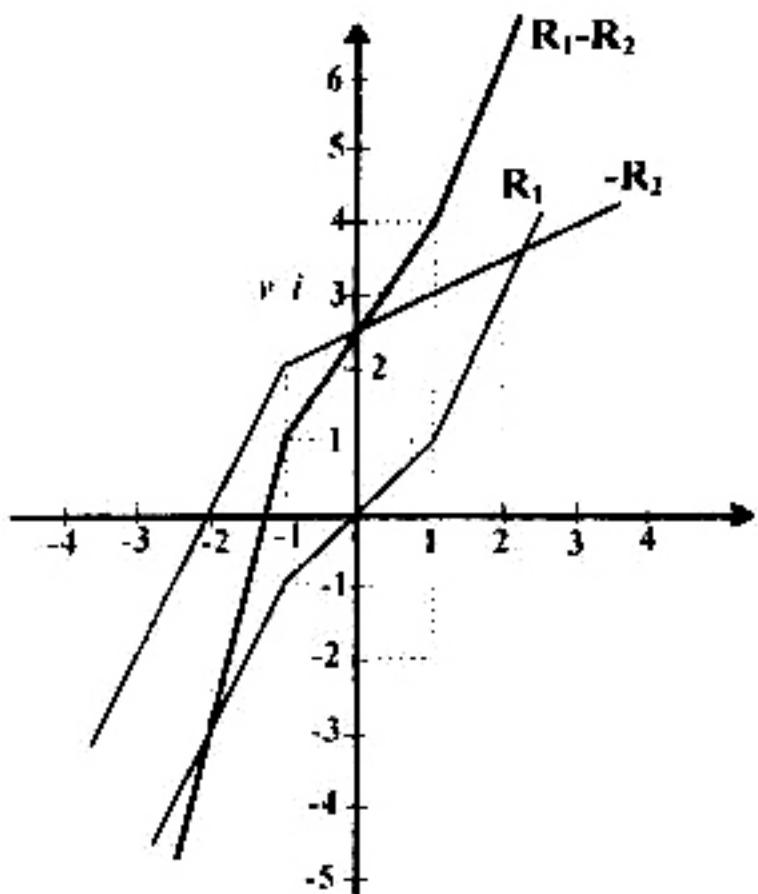
(ب)



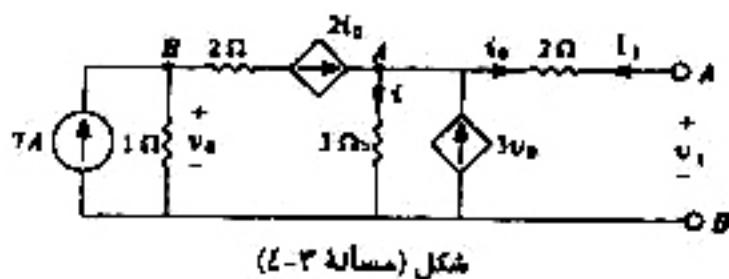
پ) چون مشخصه مقاومت  $t = \frac{v}{v_0}$  نسبت به مبدأه متفاوت است، لذا رسم دو طرفه است و بر عکس بتن آن تاثیری بر مشخصه های اتصال موازی و سری نخواهد گذاشت، ولی  $t = \frac{v}{v_0}$  چون دو طرفه نیست، به همین علت بر عکس بتن آن سبب خواهد شد که مشخصه های اتصال سری یا موازی به شکل زیر تغییر کنند؛ اگر  $v_0 > 0$  را در اتصال سری یا موازی بر عکس بیندیم، کافیست که مشخصه آن را نسبت به مبدأه فربینیم

$\left[ \begin{matrix} t \rightarrow \frac{t}{v_0} \\ v \rightarrow \frac{v}{v_0} \end{matrix} \right]$  و پس مشخصه اتصال سری یا موازی را بدست می آوریم:





۴- مدار معادل توانن دیده شده در سرهای A و B مدار شکل (مسئله ۴-۳) را به دست آورید.



حل:

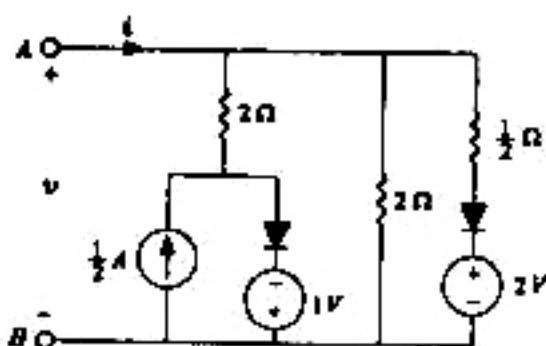
$$\begin{cases} KCL(A): 2i_0 + 3v_0 - i - i_0 = 0 \rightarrow i = i_0 + 3v_0 \\ KCL(B): 7 = \frac{v_0}{1\Omega} + 2i_0 \rightarrow v_0 = 7 - 2i_0 \end{cases} \rightarrow i = i_0 + 3(7 - 2i_0) = 21 - 5i_0 \quad (I)$$

$$KVL: -V_T + 2I + 3i = 0 \rightarrow V_T = 2I_T + 3i \quad (II)$$

با جایگذاری رابطه (I) در (II) خواهیم داشت:

$$\begin{cases} V_T = 2I_T + 3(21 - 5i_0) = 2I_T + 63 - 15i_0 \\ i_0 = -I_T \end{cases} \rightarrow V_T = 17I_T + 63 \rightarrow \begin{cases} R_{Th} = 17\Omega \\ V_{Th} = 63V \end{cases}$$

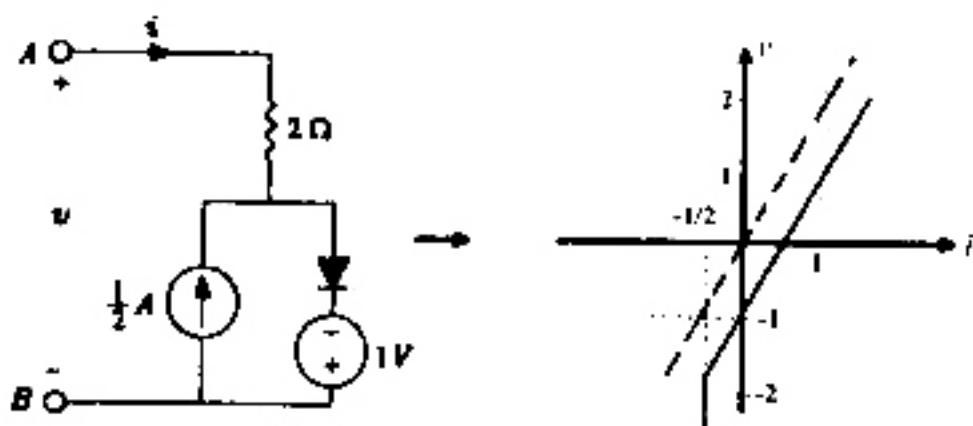
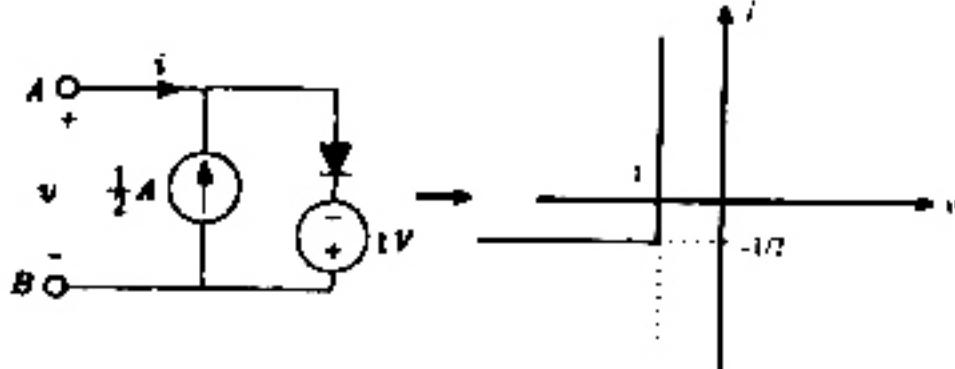
۵- مشخصه یک فلزی شکل (مسئله ۵-۳) را در صفحه VI رسم کند (دیوودها ایده‌آل هستند).



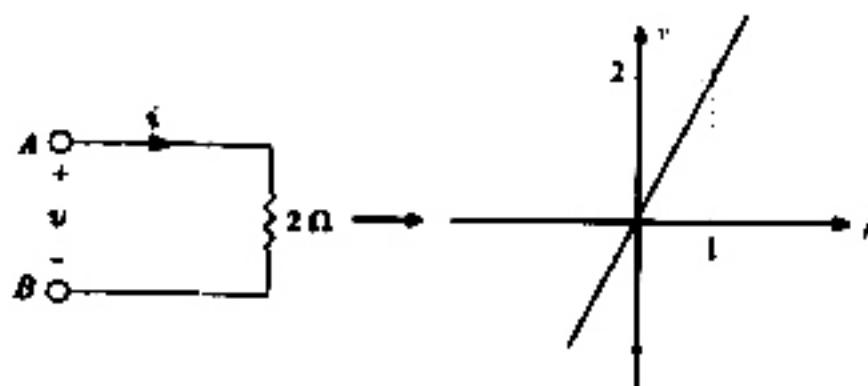
حل:

این یک نطبی از سه شاخه موازی تشکیل یافته است. لذا ابتدا مشخصه تک تک شاخه‌ها را بدست می‌آوریم و سپس آنها را موازی می‌کنیم (به ازای هر ولتاژ، جریانها بیشان را جمع می‌کنیم). شاخه ۱: این شاخه خود از دو شاخه موازی که با مقاومت ۲ اهمی سری شده‌اند، تشکیل یافته است. لذا

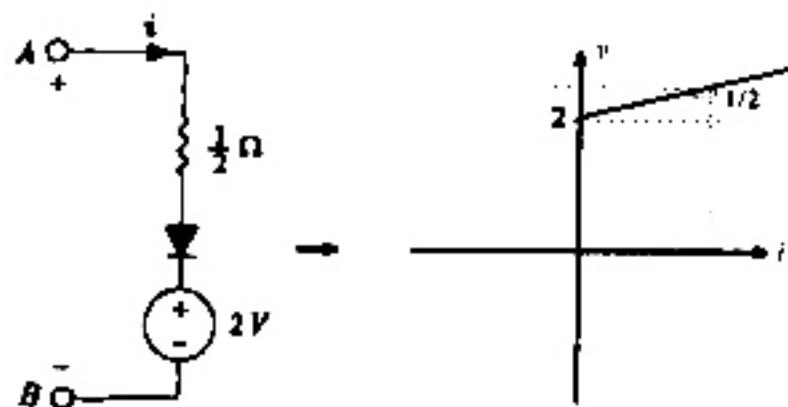
ابتدا مشخصه دو شاخه موازی را بدست می‌اوریم:



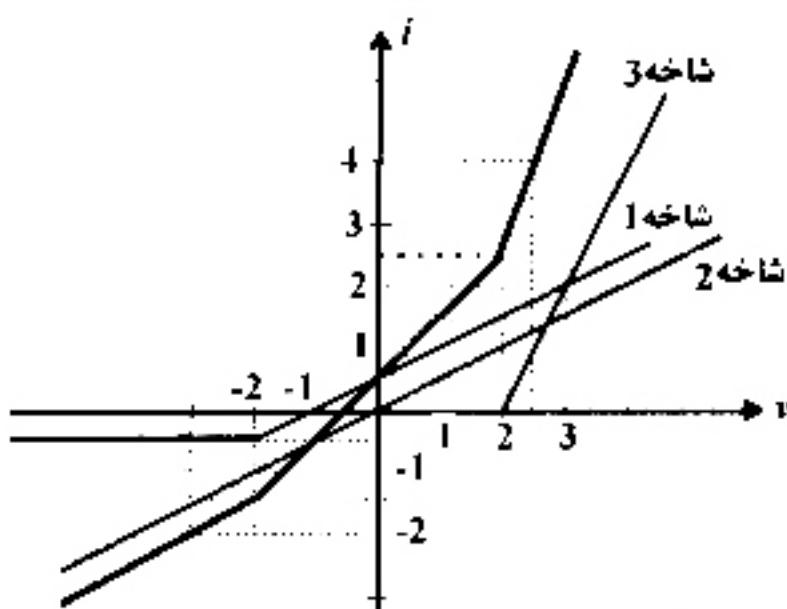
شاخه 2



شاخه 3



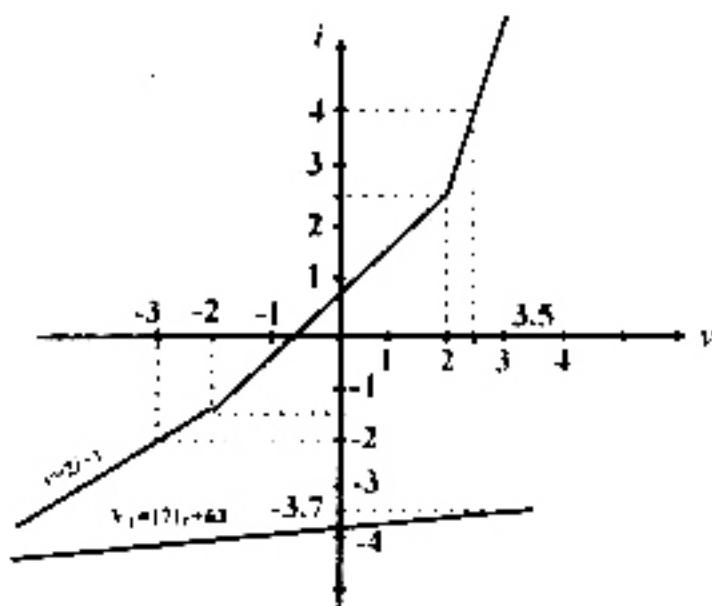
منحنی های بدست امده برای هر سه شاخه را در یک محور مختصات آبر حسب ۷ رسم کرده و با هم جمع من کنیم



۶- دو مدار مسأله ۴ و ۵ را در سرهای  $A$  و  $B$  نظیر به نظریه هم وصل مس کنیم. و تأثیر دوسر اتصال را تعیین کنید.

حل :

برای یافتن و تأثیر دوسر اتصال  $AB$ . مشخصه ۷ مدار شکل مسأله ۴-۳ را که با توجه به معادل نوین یافته ایم. بک خط راست خواهد بود که آنرا با مشخصه ۷ امدادار شکل مسأله ۴-۵ قطع مس دهیم:



$$\begin{cases} v = 2i + 1 \\ i = 17i + 63 \end{cases} \rightarrow v = -\frac{109}{15} = -7.27$$

۷- در مدار غیرخطی شکل (مساله ۷-۳) مشخصه انتقال خروجی  $v_{out}$  را بحسب ورودی  $i(t)$  تعیین کنید.



$$\begin{cases} R_1: \quad i_1 = v_1 \\ R_2: \quad i_2 = v_1 \end{cases}$$

شکل (مساله ۷-۳)

حل :

از قانون KCL داریم :

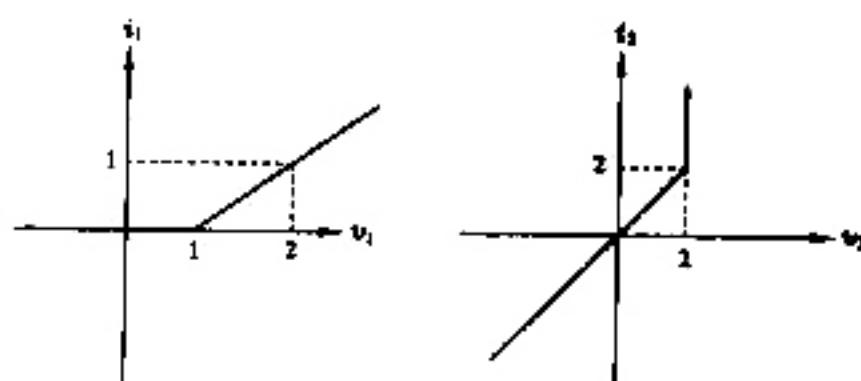
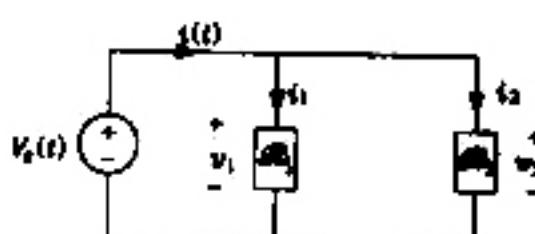
$$\begin{cases} i_s = i_1 + i_2 \\ i_2 = \frac{v_{out}}{2} \end{cases} \Rightarrow i_s = 2v_1 + \frac{v_{out}}{2} \quad (I)$$

از قانون KVL داریم :

$$\begin{cases} v_1 = v_2 + v_{out} \\ i_2 = v_2^3 \rightarrow v_2 = \sqrt[3]{i_2} = \sqrt[3]{\frac{v_{out}}{2}} \end{cases} \Rightarrow v_1 = \sqrt[3]{\frac{v_{out}}{2}} + v_{out} \quad (II)$$

$$i_s = \left[ \sqrt[3]{\frac{v_{out}}{2}} + v_{out} \right]^2 + \frac{v_{out}}{2} \quad \text{با جایگذاری رابطه (II) در (I)}$$

۸- در مدار شکل (مساله ۸-۳)  $R_1$  و  $R_2$  دو مقاومت غیرخطی هستند که مشخصه‌های آنها داده شده است.

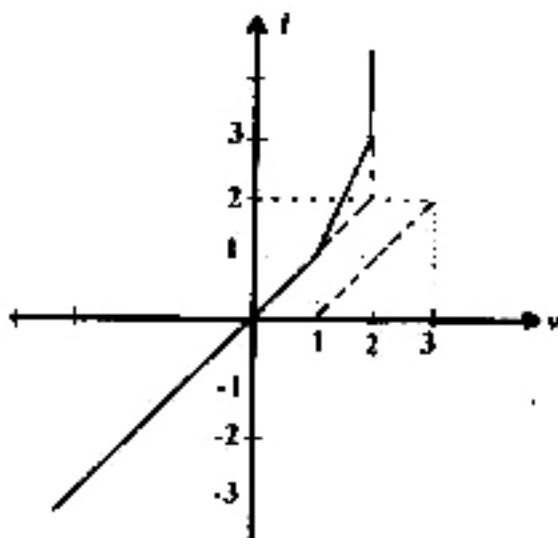


مشخصه مقاومت  $R_1$

مشخصه مقاومت  $R_2$

- الف - مشخصه اتصال موازی این دو مقاومت غیرخطی را تعیین کنید.  
 ب - به ازای  $v_s(t) = \cos t$  و  $v(t) = 1.5v_s(t)$  جریان  $i(t)$  را حساب کنید.  
 پ - آیا می تواند به جای  $v_s(t)$  منبعی به صورت  $v(t) = 3\cos t$  قرار داد؟ چرا؟  
 ت - دو مدار طرح کنید که مشخصه های آنها مانند مشخصه های  $R_1$  و  $R_2$  باشند.

حل:  
 الف)



ب) از روی مشخصه اتصال موازی این دو مقاومت خواهیم داشت:

$$v_s(t) = 1.5v \Rightarrow i = 2A$$

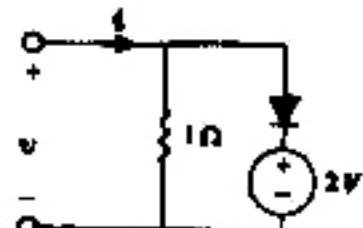
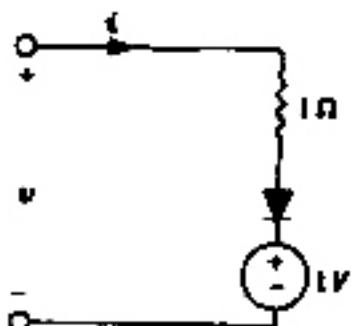
$$i = v \quad v \leq 1$$

پاتر وجه به اینکه:

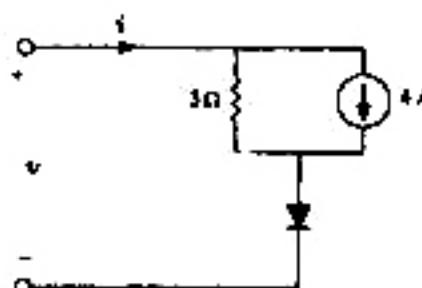
$$i(t) = v_s(t) = \cos t \quad 0 \leq \cos t \leq 1 \quad \text{بنابراین:}$$

پ - خیر، زیرا وقتی  $\cos t = 1$  می شود، مدار جریان بینهایت از منبع ولتاژ می کشد و باعث می شود که منبع ولتاژ بسوزد.

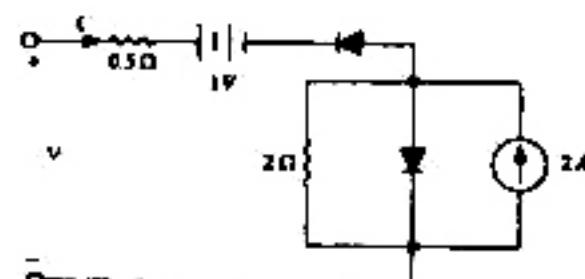
ت - مشخصه  $R_1$



- ۹-الف - مشخصه های آن مدارهای شکل (مسئله ۹-۳) را رسم کنید.  
 ب - دو گان مدارهای نشان داده شده در شکل های (مسئله ۹-۳ الف و ب) را تعیین کنید.



(ب)

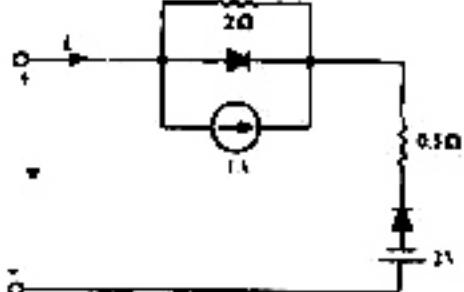
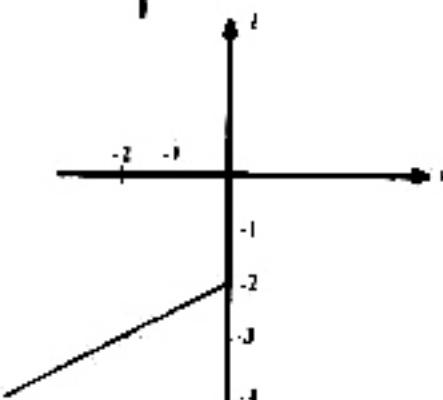
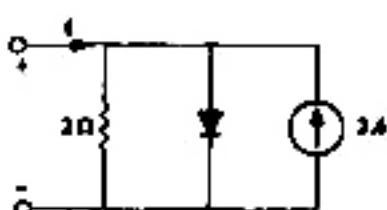
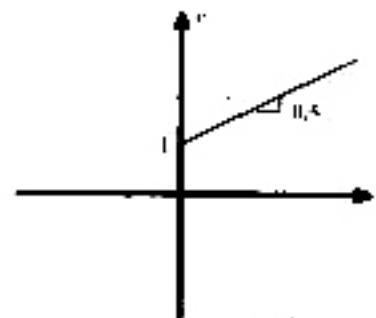
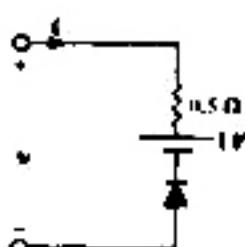


(الف)

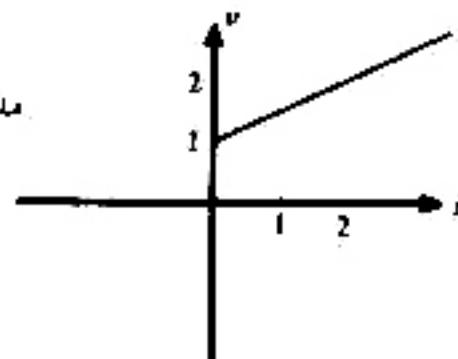
شکل (مسئله ۹-۳)

حل:

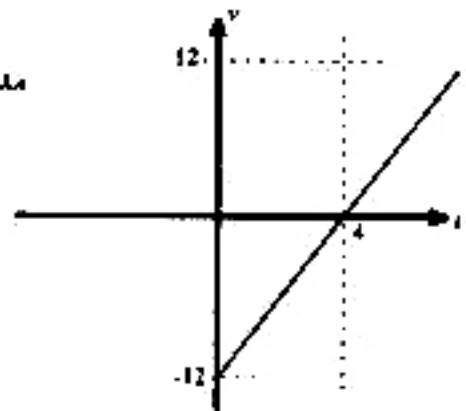
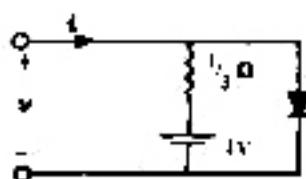
الف) این مدار را می توان متشکل از دو مدار زیر در نظر گرفت که بطور سری بهم متصل شده اند:



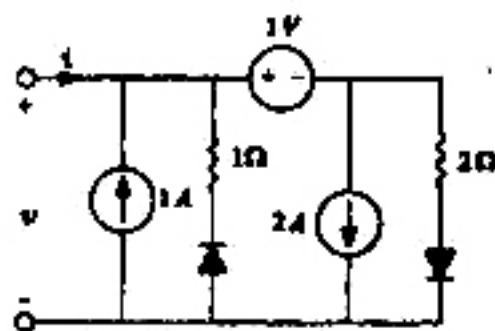
مدار دوگان



مدار دوگان:

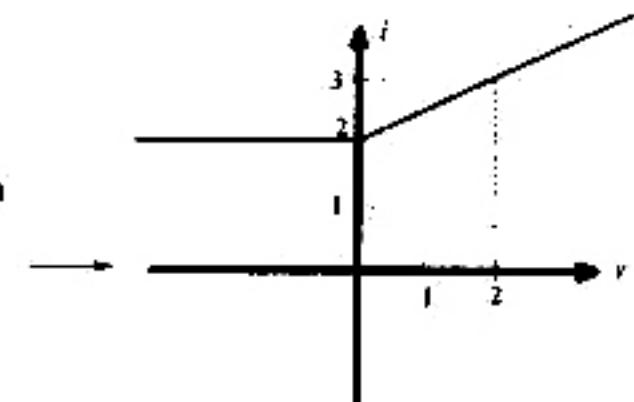
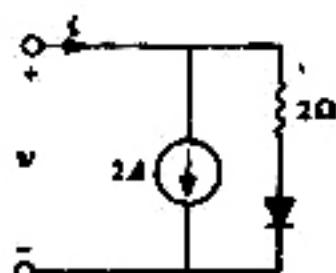


۱۰- مشخصه‌های نامدار شکل (مسأله ۱۰-۳) را رسم کنید.

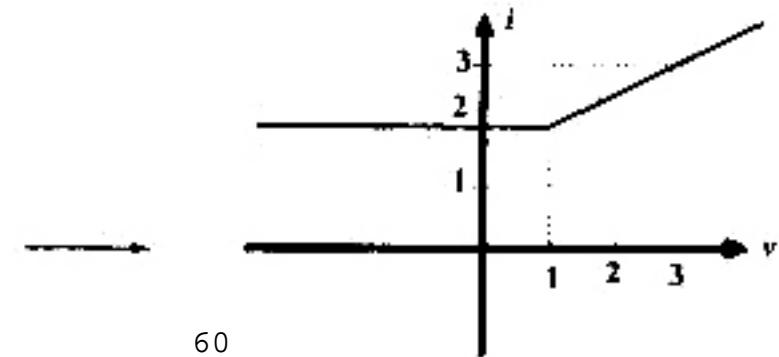
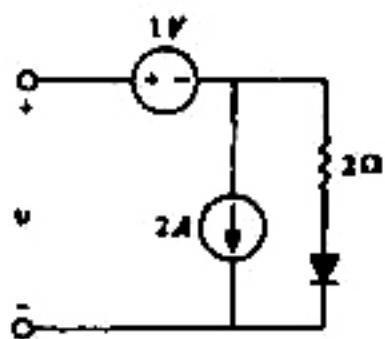


شکل (مسأله ۱۰-۳)

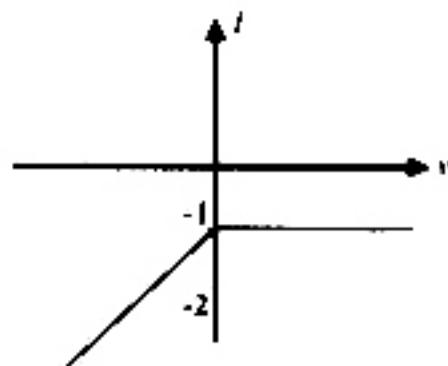
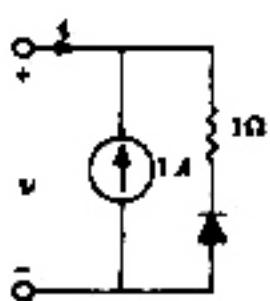
حل:



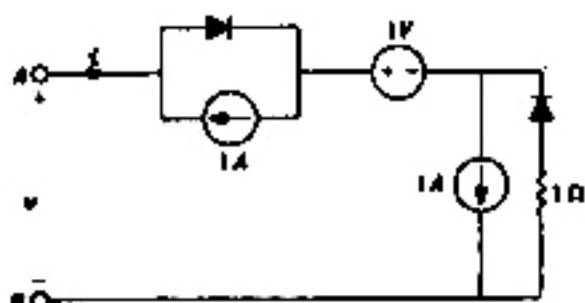
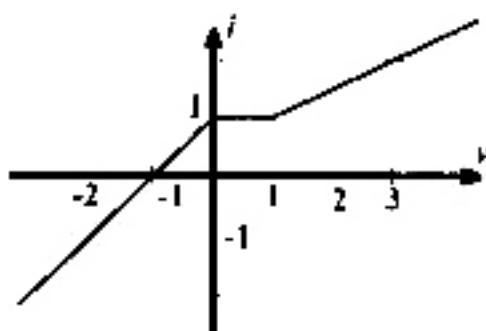
اتصال سری مشخصه فوق را با منبع ولتاژ یک ولتی بدست می‌آوریم:



اتصال موازی مشخصه فرقی را با مشخصه دو شاخه موازی زیر بدست می آوریم :



مشخصه کلی بصورت زیر می باشد:

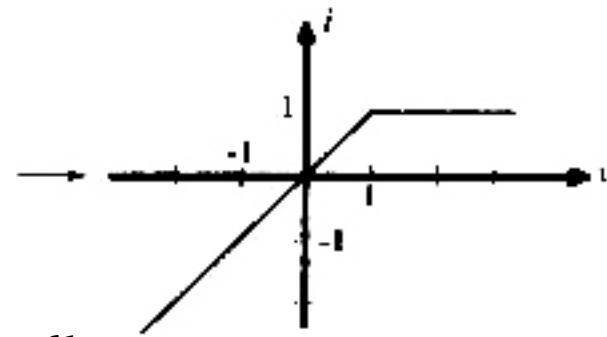
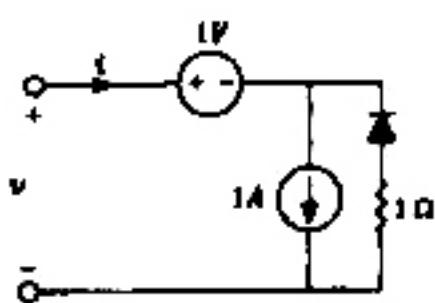


شکل (مساله ۱۱-۳)

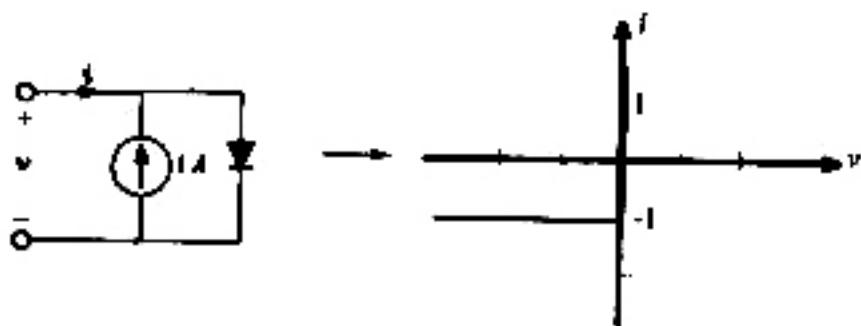
۱۱- مشخصه  $v_i$  در سر مدار شکل (مساله ۱۱-۳) را  
رسم کنید و برای  $v(t) = 2\cos\frac{\pi t}{2}$  شکل موج  
 $i(t)$  را برای یک پربعد رسم کنید.

حل :

مشخصه  $v_i$  مدار زیر، به شکل زیر می باشد:



از اتصال سری مشخصه فوق با مشخصه مدار زیر، مشخصه کلی مدار بدست می‌آید:

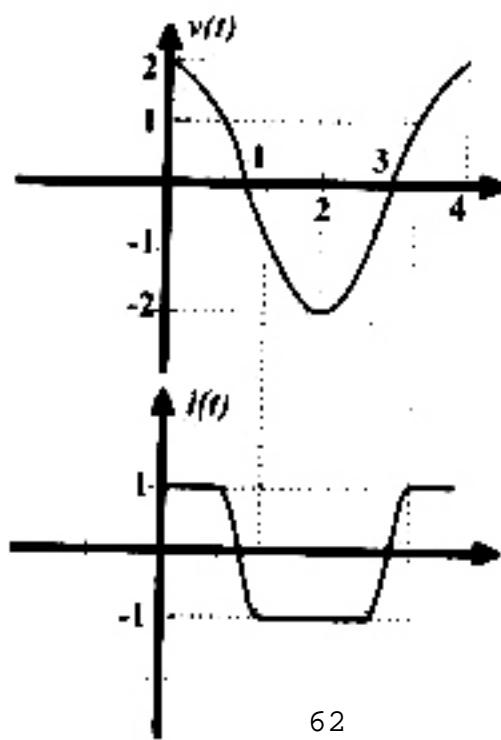
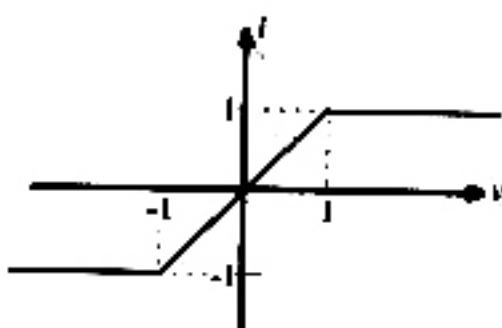


مشخصه کلی مدار:

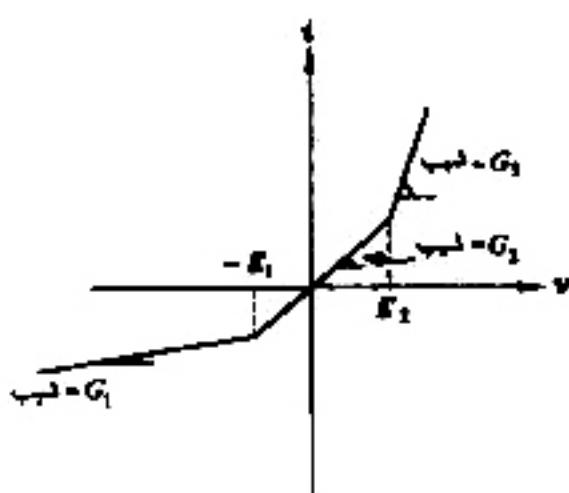
$$i(t) = \begin{cases} 1 & v > 1 \\ v & -1 < v < 1 \\ -1 & v < -1 \end{cases}$$

$$v(t) = 2\cos \frac{\pi t}{2} \Rightarrow$$

$$\omega = \frac{\pi}{2} \rightarrow T = \frac{2\pi}{\omega} = 4$$

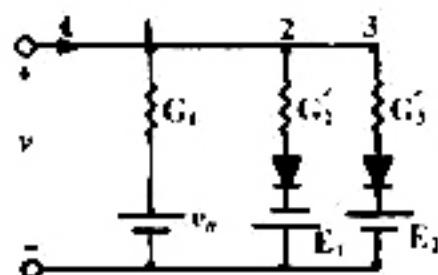


۱۲- مداری طراحی کنید که مشخصه  $i/v$  آن به صورت نشان داده شده در شکل (مسئله ۱۲-۳) باشد.



شکل (مسئله ۱۲-۳)

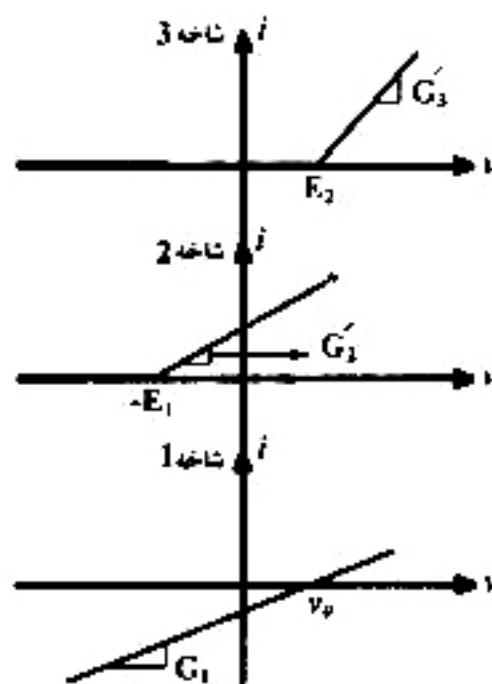
حل :  
شمای کلی مدار بصورت زیر خواهد بود:  
همانطوریکه دیده می شود این مدار از سه شاخه موازی تشکیل یافته است که مشخصه های هر یک از این شاخه ها بصورت زیر است:



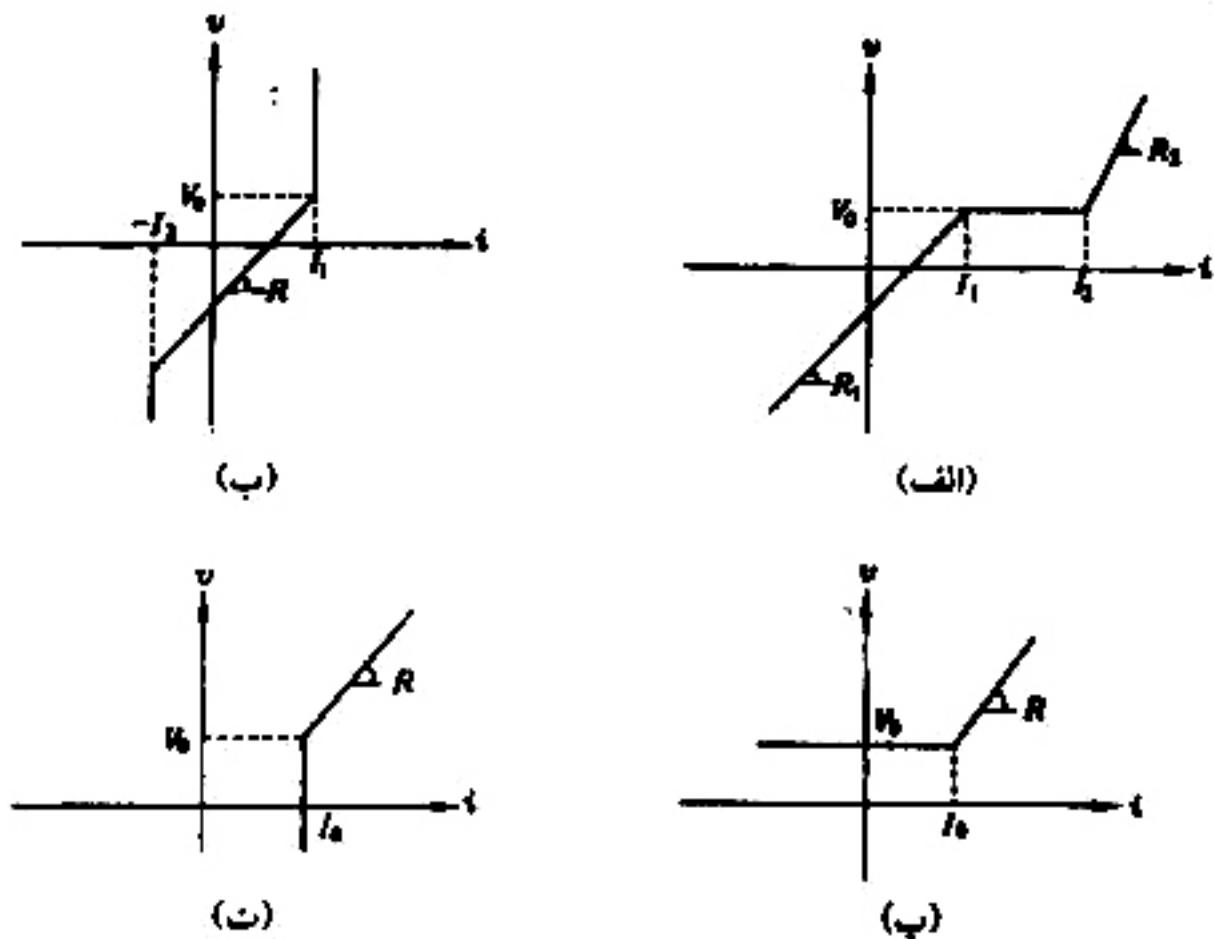
از جمع سه مشخصه مقابل، مشخصه داده شده در مسئله بدست می آید، بطوریکه :

$$G_2 = G_1 + G_2'$$

$$G_3 = G_1 + G_2' + G_3'$$

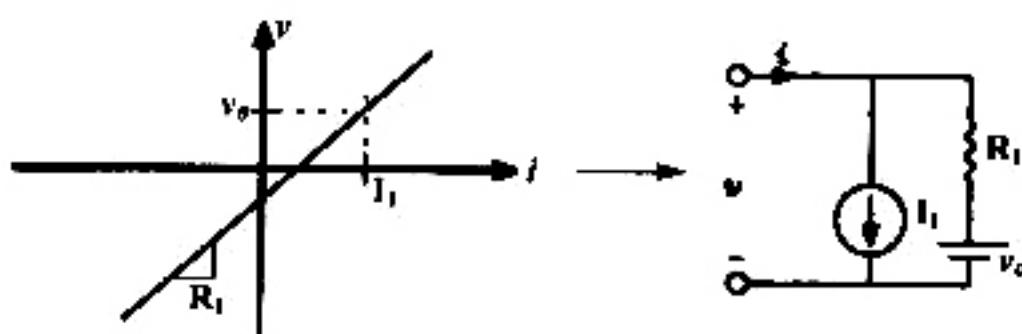


۱۳- مدارهایی طراحی کنید که مشخصه‌های لذ آنها به صورت نشان داده شده در شکل (مسئله ۱۲-۳) باشد.

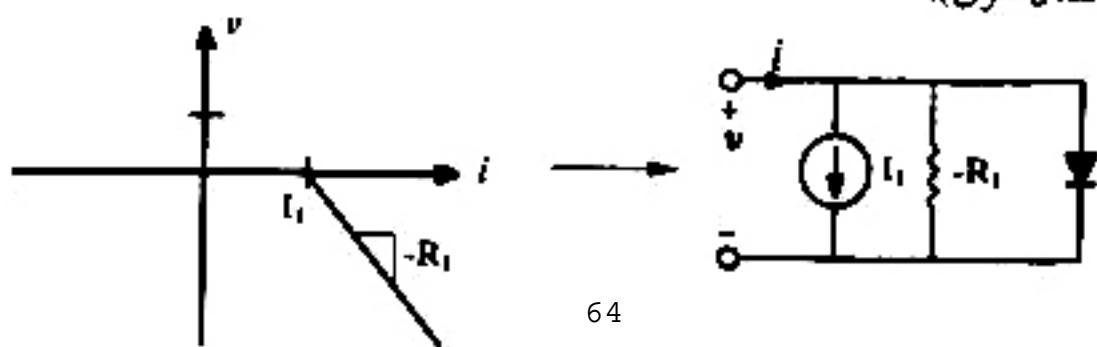


شکل (مسئله ۱۲-۳)

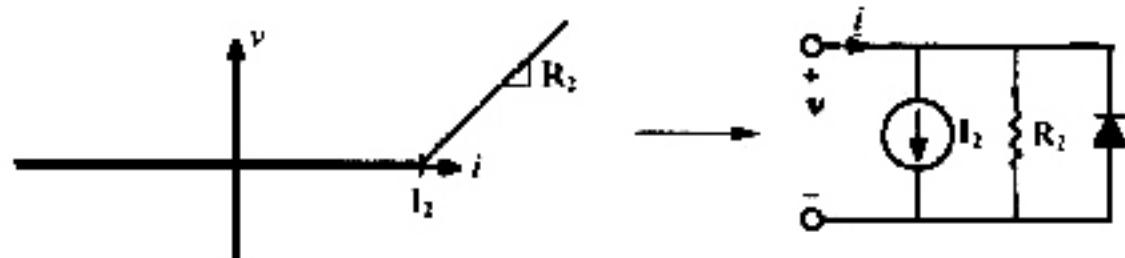
حل:  
الف)



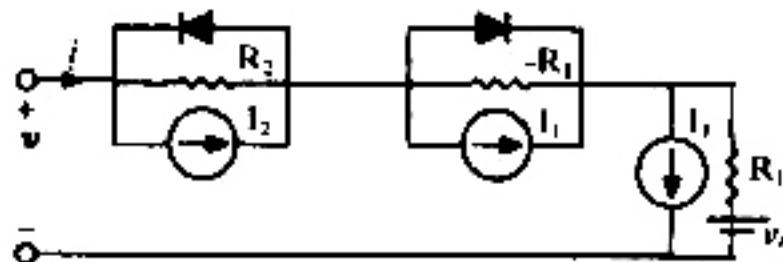
بعلاوه (اتصال سری):



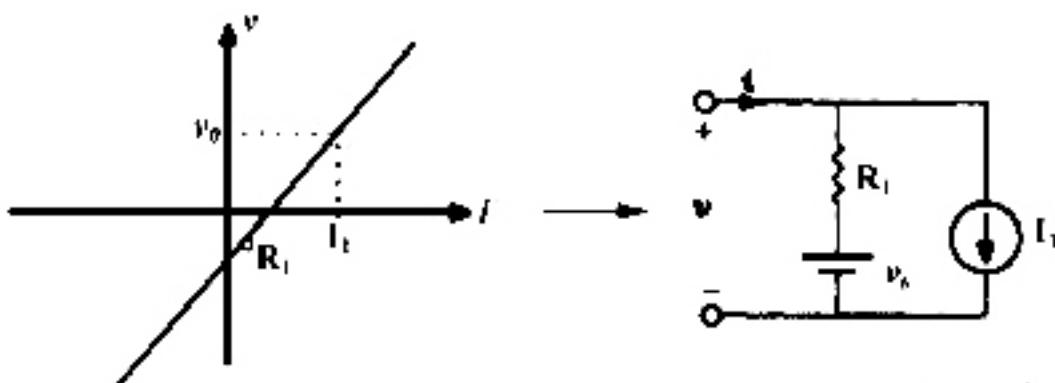
بعلارة (اتصال سري):



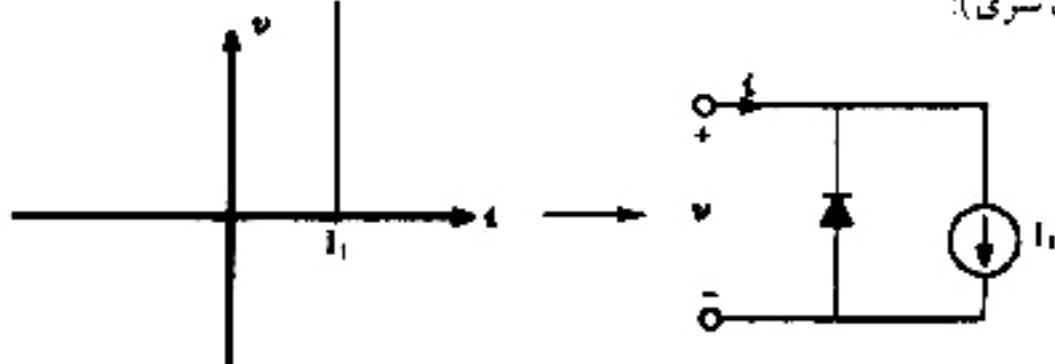
مدار نهائى :



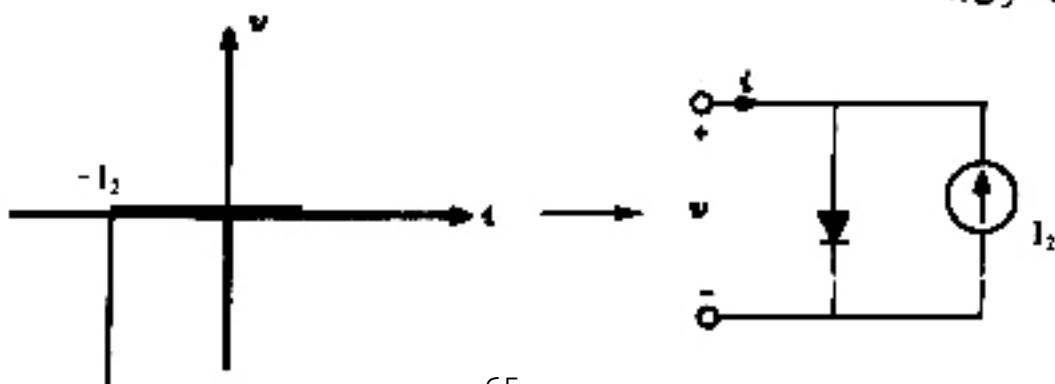
(ب)



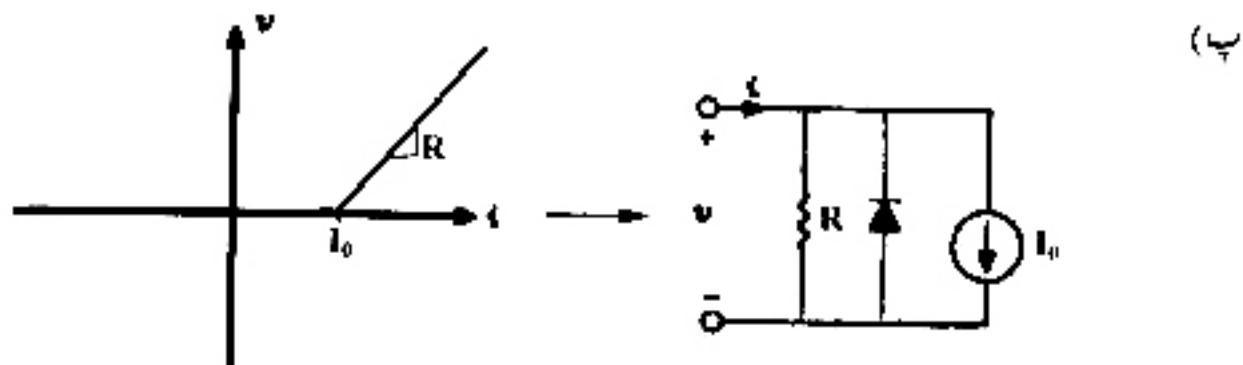
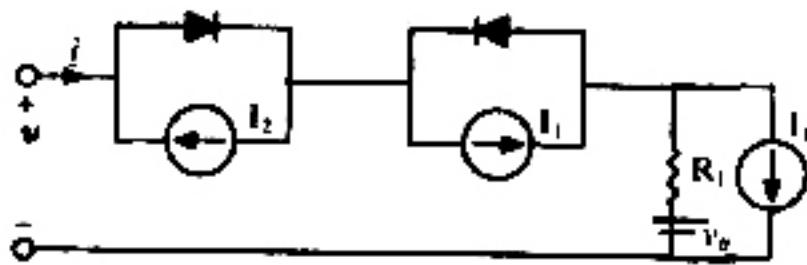
بعلارة (اتصال سري):



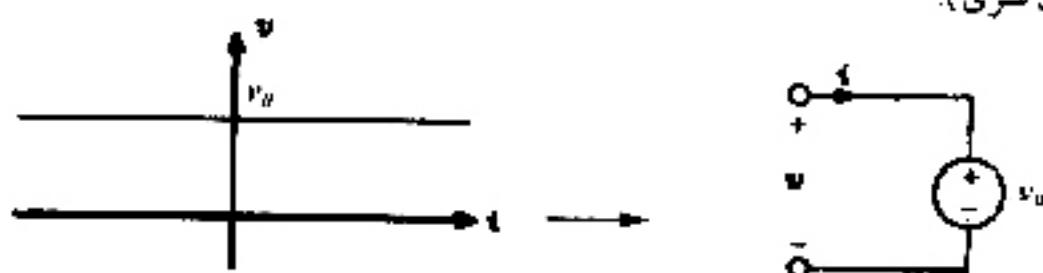
بعلارة (اتصال سري):



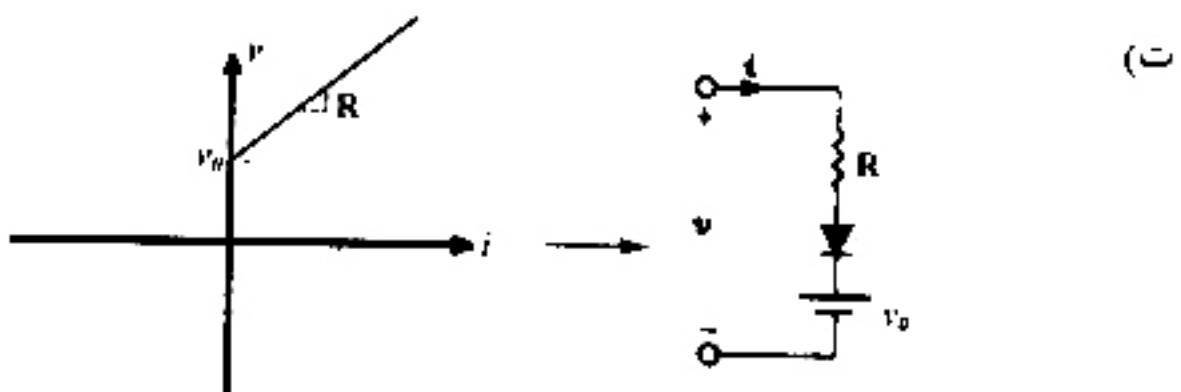
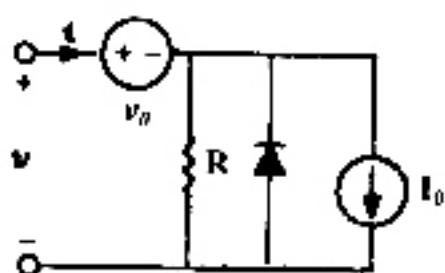
مدار نهایی:



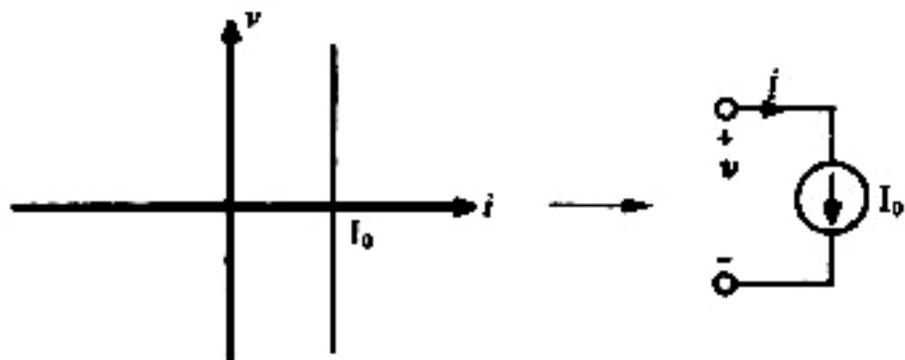
بعلاوه (اتصال سری):



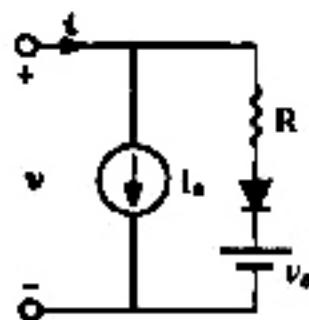
مدار نهایی:



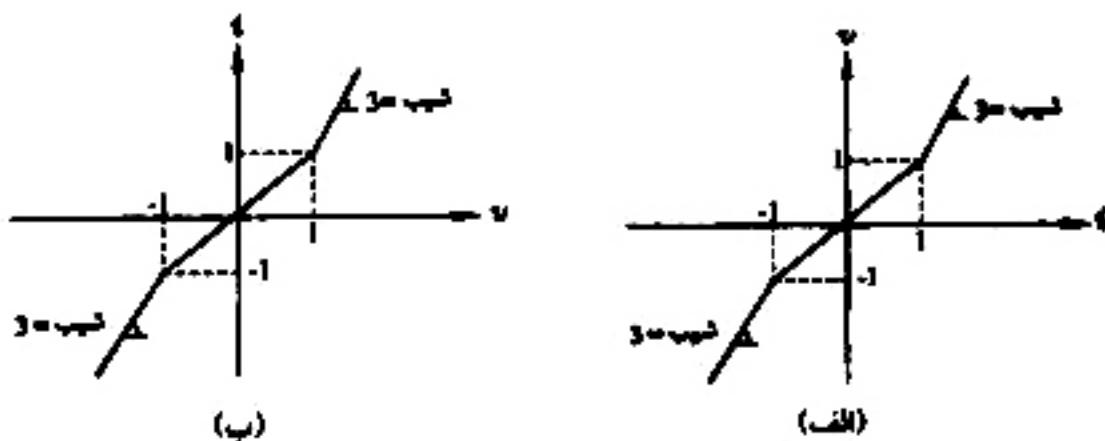
بعلاوه (اتصال سری):



مدار نهایی:

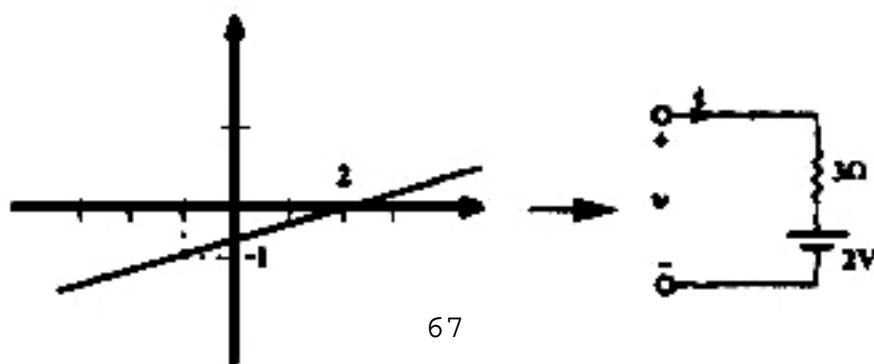


۱۴- مدارهایی طراحی کنید که مشخصه های داده شده در شکل (مسئله ۱۴-۳) را داشته باشد.

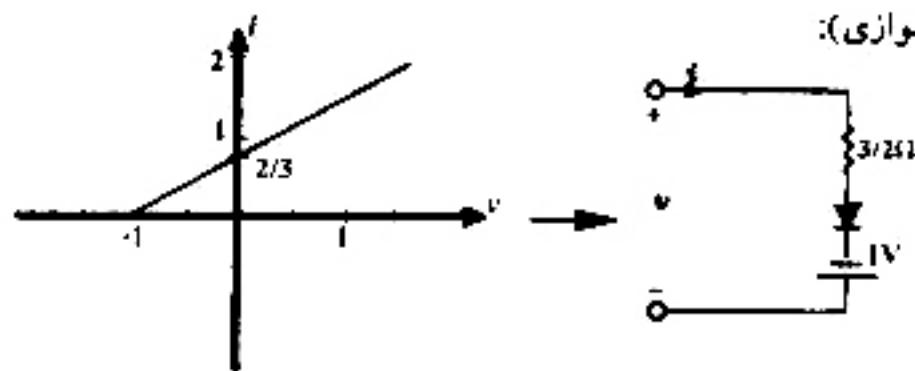


شکل (مسئله ۱۴-۳)

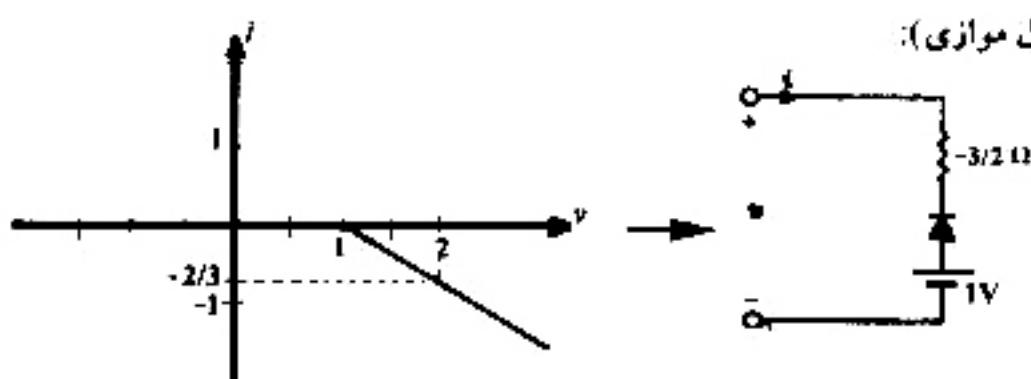
حل:  
الف)



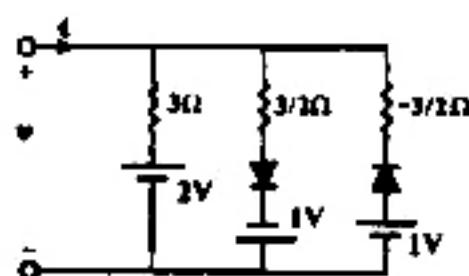
بعلاوة (اتصال موازي):



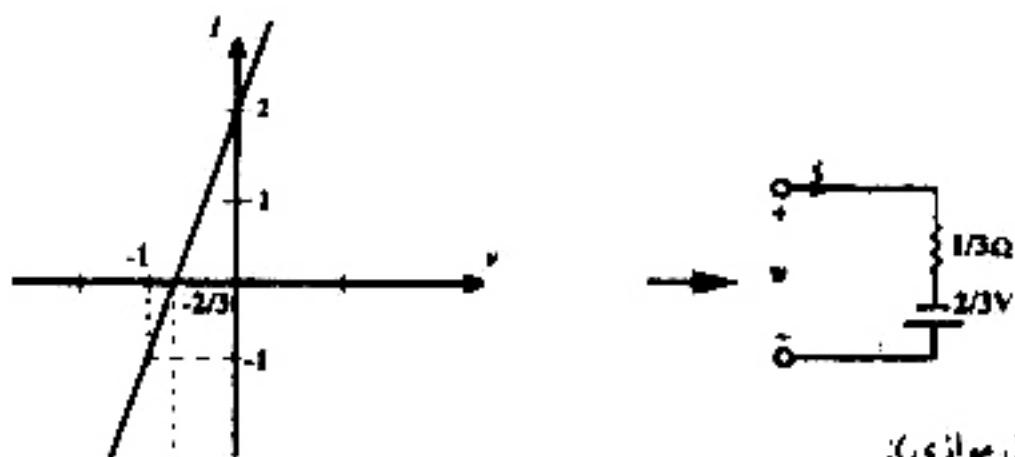
بعلاوة (اتصال موازي):



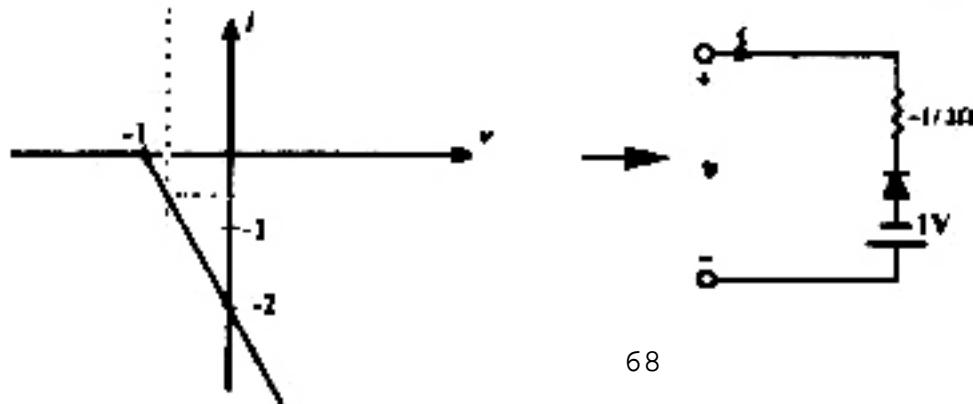
مدار نهائى:

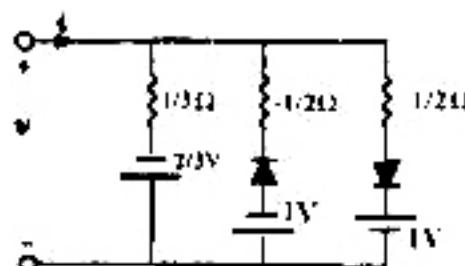
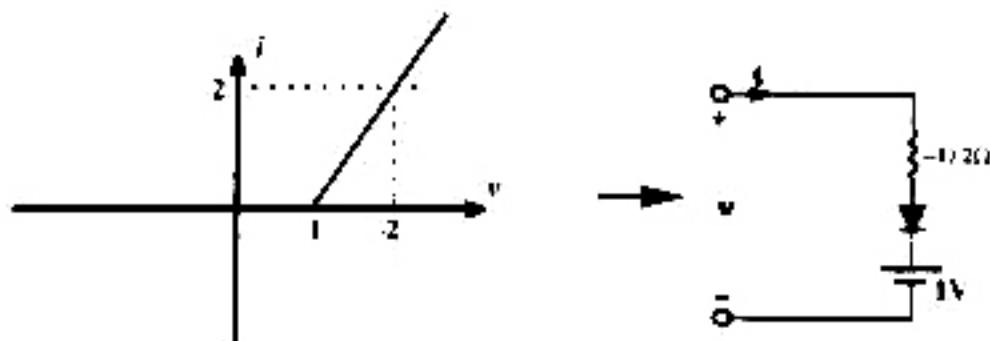


(ب)

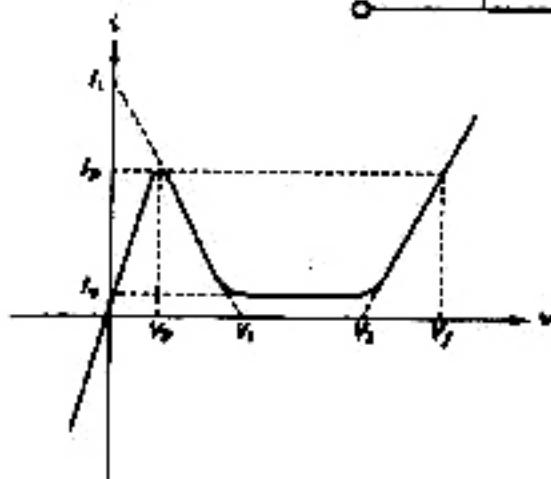


بعلاوة (اتصال موازي):



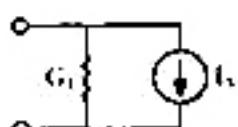


مدار نهایی:



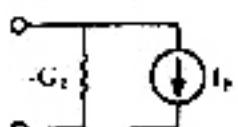
۱۵ - مشخصه یک مقاومت غیرخطی در شکل (مسئله ۱۵-۲) نشان داده شده است (دیود تونلی). این مشخصه را به چهار قسمت خطی نکهای تقسیم کنید و برای هر ناحیه از تغییرات ولتاژ، مدار معادلی برحسب یک مقاومت خطی و یک منبع جریان موازی با آن تعیین کنید.

شکل (مسئله ۱۵-۲)

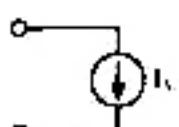


حل:

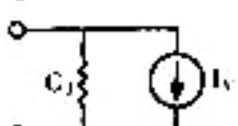
$$v < v_p$$



$$v_p < v < v_f$$

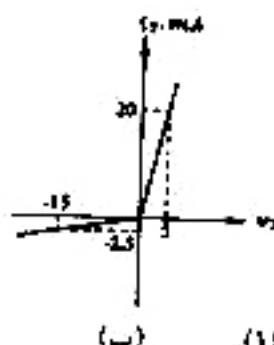
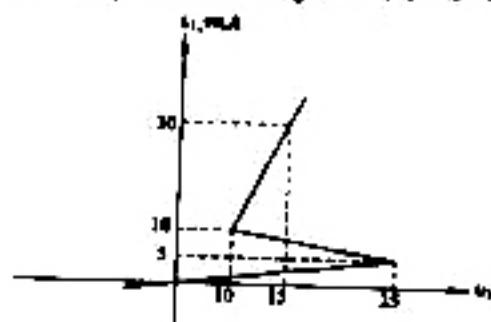
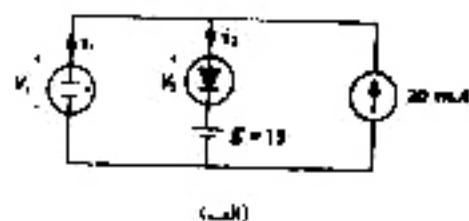


$$v_f < v < v_d$$



$$v > v_d$$

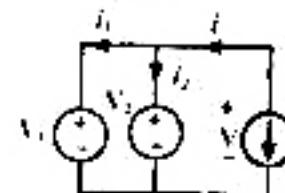
۱۶- مدار نشان داده شده در شکل (ماله ۳-۱۶الف) را در نظر بگیرید که در آن لامپ گازدار و دیسود پیوندی ۱/۱۰ با مشخصه های تکه ای به ترتیب در شکلهای (ب) و (پ) مدل سازی شده اند با استفاده از روش خط بار، ولتاژ، لاو جریان، آرا در هر پک از نقاط کار مدار، تعیین کنید.



$$I_2 = \begin{cases} 4V_2 & V_2 > 0 \\ \frac{1}{6}V_2 & V_2 \leq 0 \end{cases}$$

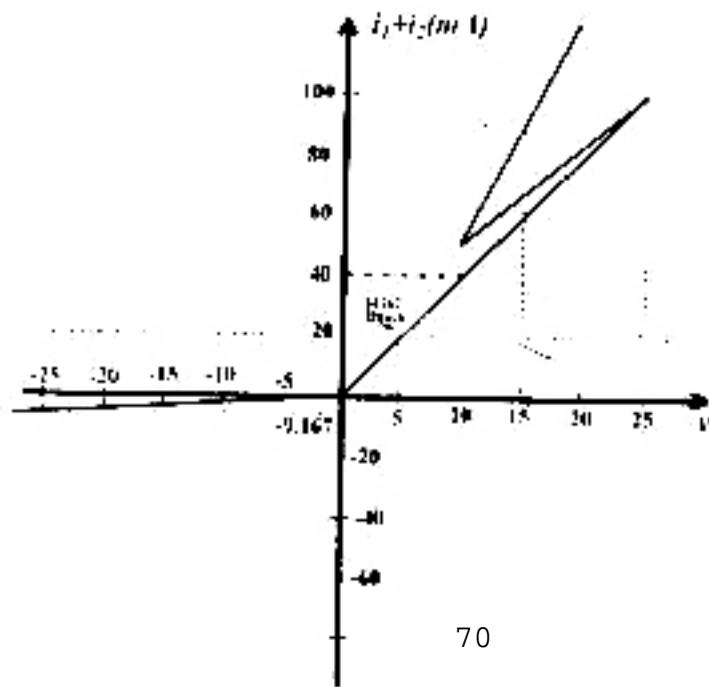
شکر، (مساندہ ۳-۱۶)

1



$$i_1 = \frac{1}{5}V_1 \quad 0 < V_1 < 25$$

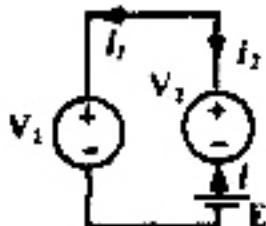
با استفاده از خاصیت جمع آثار این دامنه و نتائج اتصال کوناه می‌کنیم و نقطه کار لامپ گازدار و دیود پیوندی ناشی از منبع جریان را بدست می‌آوریم:



$$V = 4.762$$

$$V_1 = V = 4.762 \Rightarrow \begin{cases} i_1 = 0.95^{\text{mA}} \\ i_2 = 19.05^{\text{mA}} \end{cases}$$

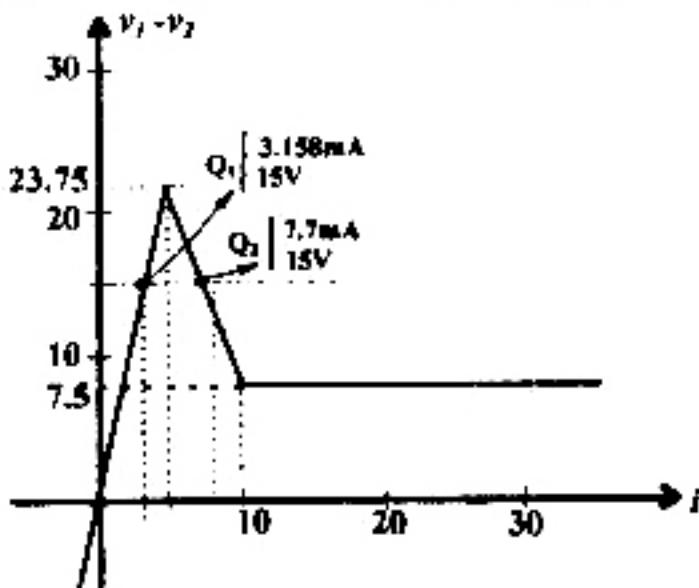
با قطع دادن خط  $V = 4.762$  با متحنی های (ب) و (پ) مقادیر جریان  $i_1$  و  $i_2$  بدست می آیند.



حال منبع جریان را مدار باز می کنیم و اثر منبع ولتاژ را در نقاط کار لامپ گازدار و دیود پیوندی می باییم:

$$KVL: V_1 + V_2 = E = 15V$$

بارگیری کردن متحنی (ب) و قطع دادن آن با خط  $15V$  مقدار جریان نقطه کار بدست می آید:



با قطع دادن خط  $i = 3.158^{\text{mA}}$  با هر یک از متحنی های (ب) و (پ) مقادیر ولتاژ نقاط کار بدست می آید:

$$V_1 = 15.8V$$

$$V_2 = 0.8V$$

بار دیگر برای خط  $i = 7.7^{\text{mA}}$  خواهیم داشت:

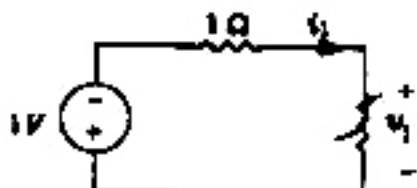
$$V_1 = 16.9V \quad V_2 = 1.925V$$

نتایج حاصله از دو منبع را با هم جمع می کنیم تا نقاط کار کل لامپ گازدار و دیود پیوندی بدست آید:

نقاط کار لامپ گازدار	$I_1 = 3.158^{\text{mA}} + 0.95^{\text{mA}} = 4.108^{\text{mA}}$ $V_1 = 4.762 + 15.8 = 20.562V$ $I_2 = 7.7^{\text{mA}} + 0.95^{\text{mA}} = 8.65^{\text{mA}}$ $V_2 = 4.762 + 16.9 = 21.662V$
----------------------	---

نقاط کار دیوبوندی

$$\left| \begin{array}{l} I_1 = 19.05^{mA} + 3.158^{mA} = 22.208^{mA} \\ V_1 = 4.762 + 0.8 = 5.562^V \\ I_2 = 7.7^{mA} + 19.05^{mA} = 26.75^{mA} \\ V_2 = 4.762 + 1.925 = 6.687^V \end{array} \right.$$



شکل (مسأله ۱۷-۳)

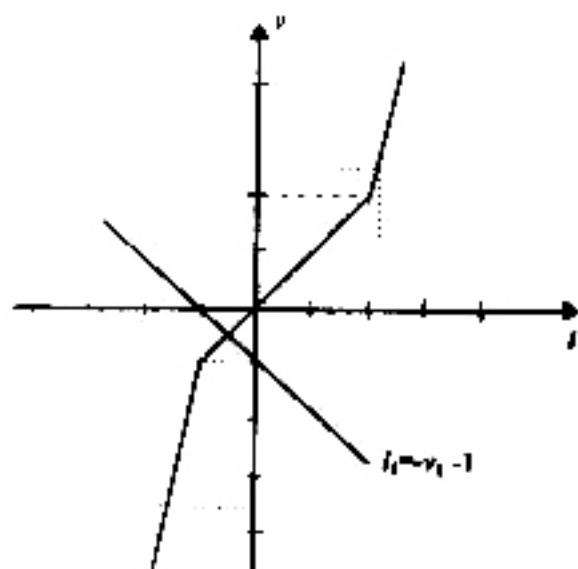
۱۷- مقاومت غیرخطی داده شده در مدار شکل  
(مسأله ۱۷-۳) بارابطه خطی تکه‌ای زیر نوصیف  
می‌شود:

$$i_1 = -2 + 5v_1, -2 \leq v_1 \leq 1 \\ i_1 = 2v_1 - 2, 1 < v_1 \leq 2$$

این مدار را تحلیل کرده و جریان  $i_1$  و ولتاژ  $v_1$  را تعیین کنید.  
حل:

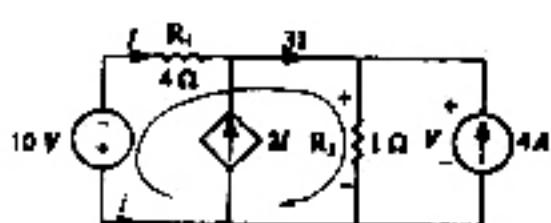
$$KVL: 1 + i_1 + v_1 = 0 \Rightarrow i_1 = -v_1 - 1$$

منحنی مشخصه مقاومت غیرخطی را در سه کرد و با خط لوق قطع می‌دهیم:



$$i_1 = \begin{cases} 5v_1 + 4 & v_1 < -1 \\ v_1 & -1 < v_1 < 2 \\ 5v_1 - 8 & v_1 > 2 \end{cases}$$

$$\begin{cases} i_1 = v_1 \\ i_1 = -v_1 - 1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} v_1 = -\frac{1}{2} \\ i_1 = -\frac{1}{2} \end{cases}$$



شکل (مسأله ۱۸-۳)

۱۸- در مدار شکل (مسأله ۱۸-۳) توانی که هر یک از منابع تحویل می‌دهند چیست؟ اصل بقای انرژی را تحقیق کنید.

حل:

$$KVL: 10 + 4I + 3I + 4 = 0 \Rightarrow I = -\frac{14}{7} A$$

$$P_V = VI = 10 \times \left(-\frac{14}{7}\right) = -\frac{140}{7} W$$

$$P_{R_1} = R_1 I^2 = 4 \times \frac{196}{49} = \frac{784}{49}$$

$$P_{R_2} = R_2 i^2 = 4$$

$$i = 3I + 4 = -2$$

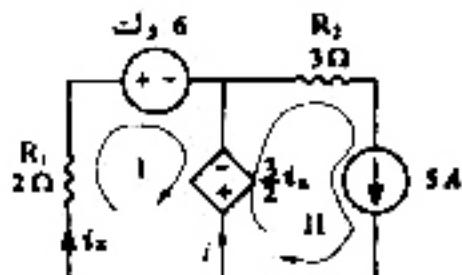
$$v = R_2 i = -2$$

$$P_v = v \times (-4) = -2 \times (-4) = 8$$

$$P_{R_1} = v \times (-2I) = -2 \times \frac{28}{7} = -\frac{56}{7}$$

$$P_v + P_{R_1} + P_{R_2} + P_i + P_{R_1} = -\frac{140}{7} + \frac{784}{49} + 8 - \frac{56}{7} = 0$$

اصل بقاء انرژی :



شکل (مساله ۱۹-۳)

۱۹ - در مدار شکل (مساله ۱۹-۳) تعیین کنید کدام عنصر توان تحویل می دهد و کدام عنصر توان تحویل می گیرد و اصل بقاء انرژی را بررسی کنید.

حل :

$$KVL (I) : 2i_r + 6 - \frac{3}{2} i_r = 0 \Rightarrow i_r = -12A$$

$$\text{توان تحویل می دهد } P_v = 6 \times i_r = -72W$$

$$i = 5 - i_r = 17A$$

$$P_{R_1} = R_1 i^2 = 288W$$

$$\text{توان تحویل می گیرد } P_1 = \frac{3}{2} i_r \times i = \frac{3}{2} \times (-12) \times (17) = -306W$$

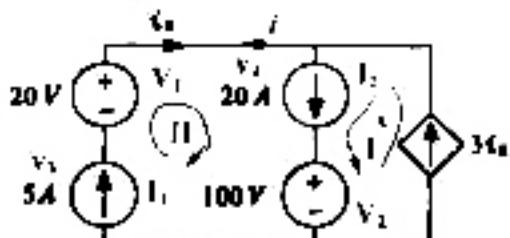
$$P_{R_2} = R_2 \times i^2 = 3 \times 25 = 75W$$

$$KVL (II) : \frac{3}{2} i_r + 15 - v = 0 \rightarrow v = 15 - 18 = -3$$

$$\text{توان تحویل می گیرد } P_i = v \times (-5) = -3 \times (-5) = 15W$$

$$P_v + P_{R_1} + P_{R_2} + P_1 + P_i = -72 + 288 - 306 + 75 + 15 = 0$$

اصل بقاء انرژی :



شکل (مساله ۲۰-۳)

-۲۰- در مدار شکل (مساله ۲۰-۳) آیا می توانید توانی را که هر عنصر تحویل می دهد، حساب کنید؟ در صورتی که منبع جریان وابسته به منبع ولتاژ وابسته با همان جهت تبدیل شود بار دیگر این مساله را حل کنید.

حل:

خیر، نقطه می توان توان تحویلی منابع ولتاژ را به صورت زیر بدست آورد، زیرا ولتاژ دو سر منابع جریان مجهول است.

$$P_{I_1} = 20 \times (-5) = -100 \text{ W} \quad \text{توان تحویل می دهد}$$

$$P_{V_4} = 100 \times 20 = 2000 \text{ W} \quad \text{توان تحویل می گیرد}$$

اگر منبع جریان وابسته به شکل زیر به منبع ولتاژ وابسته تبدیل شود، خواهیم داشت:

$$v = 3i_r = 3 \times 5 = 15^{\circ}$$

$$i = 20 - 5 = 15 \text{ A}$$

$$P_i = 15 \times (-15) = -225 \text{ W}$$

$$KVL(I): -v - v_4 + v_2 = 0 \Rightarrow v_4 = v_2 - v - 100 - 15 = 85$$

$$P_{I_2} = v_4 \times (-I_2) = 85 \times (-20) = -1700 \text{ W}$$

$$KVL(II): -V_3 - V_1 - V_4 + V_2 = 0 \Rightarrow V_3 = V_2 - V_1 - V_4 = 100 - 20 - 85 = -5 \text{ V}$$

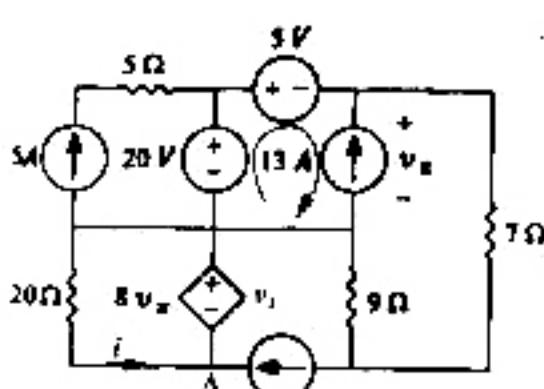
$$P_{I_1} = v_3 \times (-I_1) = -5 \times (-5) = 25 \text{ W}$$

توانهای منابع ولتاژ نابسته نیز مثل حالت اول بدست می آیند.

-۲۱- توانی که منبع وابسته در مدار شکل (مساله ۲۱-۳) تحویل می دهد یا تحویل می گیرد را حساب کنید.

حل:

$$KVL: -20 + 5 + v_x = 0 \Rightarrow v_x = 15^{\circ}$$



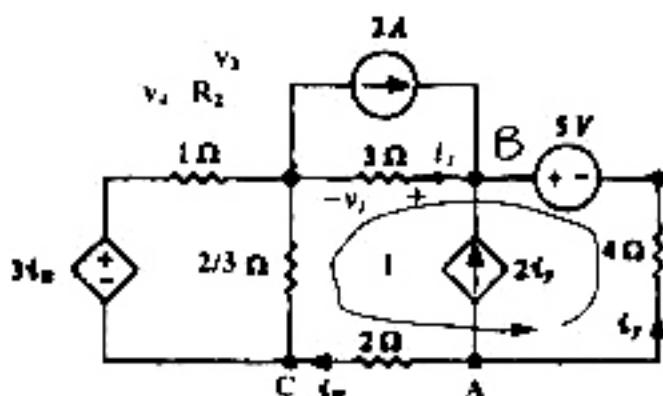
شکل (مساله ۲۱-۳)

$$v_1 = 8i_1 - 8 \times 15 = 120 \text{ V}$$

$$i = \frac{v_1}{20} = \frac{120}{20} = 6 \text{ A}$$

*A در گره KCL :  $i_t = 12 + 6 = 18 \text{ A}$*

توان تحویل می دهد  $P = v_1 \times (-i_1) = 120 \times (-18) = -2160 \text{ W}$  منبع وابسته



شکل (مساله ۲۲-۳)

۲۲- در مدار شکل (مساله ۲۲-۳) انرژی تحویل  
داده شده توسط منابع نابسته را از هر راهی که  
مناسب می دانید محاسبه کنید.

حل :

با استفاده از تبدیل تونن به نرتن مدار به شکل زیر

تبدیل می شود:

$$A \text{ در گره KCL : } i_x + 2i_y + i_z = 0 \Rightarrow i_x = -3i_y$$

$$B \text{ در گره KCL : } i_1 = 3i_y + 2$$

$$C \text{ در گره KCL : } i_2 + 2i_y = -6i_y$$

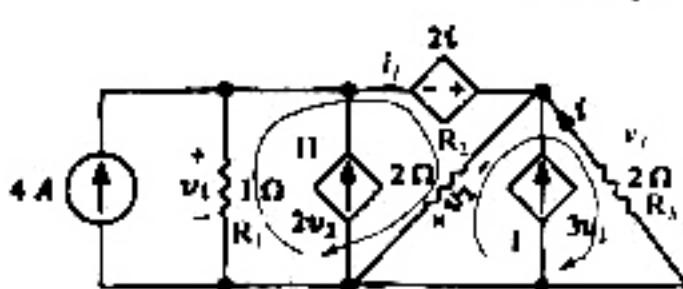
$$\int KVL : 4i_y - 5 + 3(3i_y + 2) + \frac{2}{3}(-6i_y) - 2(-3i_y) = 0 \Rightarrow i_y = -\frac{1}{15} \text{ A}$$

توان تحویل می گیرد  $P_V = 5 \times (-i_y) = 5 \times \frac{1}{15} = \frac{1}{3} \text{ W}$  منبع ولتاژ

$$i_1 = 3 \times \left[ -\frac{1}{15} \right] + 2 = \frac{9}{5} \text{ A} \Rightarrow v_1 = 3i_1 = \frac{27}{5} \text{ V}$$

توان تحویل می دهد  $P_I = v_1 \times (-2) = -\frac{54}{5} \text{ W}$  منبع جریان

۲۳- در مدار شکل (مساله ۲۲-۳) توانی را که  
هر منبع تحویل می دهد به دست آورید و  
مشخصاً تعیین کنید که کدام یک توان  
تحویل می دهد و کدام یک توان تحویل  
می گیرند. اصل بقای انرژی را نیز تحقیق  
کنید



شکل (مساله ۲۲-۳)

حل:

رابطه  $KCL$  را در گره مركب  $A$  و  $B$  می توسيم:

$$4 + 2v_2 - v_1 = -3v_1 - i - \frac{v_2}{2} \Rightarrow 2v_1 + 2.5v_2 = -4 - i \quad (I)$$

$$(I) KVL: v_2 = 2i \quad (II)$$

$$(II) KVL: v_1 = -2i - v_2 = -4i \quad (III)$$

با جايگذاري روابط (II) و (III) در (I) خواهيم داشت:

$$-8i + 5i = -4 - i \Rightarrow i = 2A \Rightarrow \begin{cases} v_1 = -8V \\ v_2 = 4V \end{cases}$$

توان تحويل می گيرد  $W$   $v_1 \times (-4) = 32$  = توان منبع جريان نابسته

توان تحويل می دهد  $W$   $v_1 \times (-2v_2) = 64$  = توان منبع جريان وابسته  $v_2$

$$v_3 - 2i = 4V \quad , \quad i_1 = 4 + 2v_2 - v_1 = 20A$$

توان تحويل می دهد  $W$   $3v_1 \times (-v_3) = 96$  = توان منبع جريان وابسته  $v_3$

توان تحويل می دهد  $W$   $2i \times (-i_1) = -80$  = توان منبع ولتاژ وابسته  $i_1$

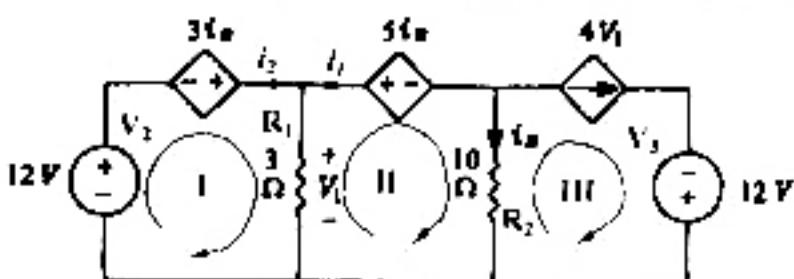
توان تحويل می گيرند.

$$P_{R_1} = \frac{v_1^2}{1\Omega} = 64 \text{ } W \quad , \quad P_{R_2} = \frac{v_2^2}{2\Omega} = 8 \text{ } W \quad , \quad P_{R_3} = \frac{v_3^2}{2\Omega} = 8 \text{ } W$$

$32 + 64 - 96 - 80 + 64 + 8 + 8 = 0$  اصل بقاء انرژي:

۲۴-الف- در مدار شکل (مساله ۳-۲۴) توانی که هر منبع تحويل می دهد یا تحويل می گرد چقدر است؟

ب- آیا اصل بقاء انرژی در این مدار برقرار است؟ درستی بیان خود را نشان دهید.



شکل (مساله ۳-۲۴)

الف)

$$\begin{aligned} I \quad KV L : V_1 - 12 - 3i_r + V_1 = 0 &\Rightarrow V_1 = 3i_r + 12 \\ II \quad KV L : -V_1 + 5i_r + 10i_r = 0 &\Rightarrow V_1 = 15i_r \end{aligned} \Rightarrow \begin{cases} i_r = 1A \\ V_1 = 15V \end{cases}$$

$$i_1 = i_r + 4V_1 = 1 + 60 = 61 \text{ A} \quad , \quad i_2 = i_1 + \frac{V_1}{3} = 66 \text{ A}$$

توان تحویل می دهد  $P_{V_1} = V_1(-i_2) = 12 \times (-66) = -792 \text{ W}$

توان تحویل می دهد  $P_{V_3} = V_3(-4V_1) = 12 \times (-60) = -720 \text{ W}$

توان تحویل می دهد  $3i_r = 3i_r(-i_2) = 3 \times (-66) = -198 \text{ W}$  = توان منع ولتاژ وابسته  $3i_r$

توان تحویل می گیرد  $5i_r = 5i_r(i_1) = 5 \times 61 = 305 \text{ W}$  = توان منع ولتاژ وابسته  $5i_r$

$$III \quad KV L : V_4 = -V_3 - 10i_r = -12 - 10 = -22 \text{ V}$$

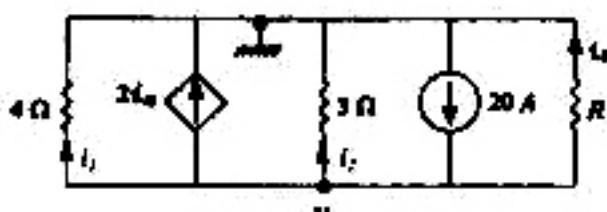
توان تحویل می گیرد  $4V_1 = V_4 \times (-4V_1) = -22 \times (-60) = 1320 \text{ W}$  = توان منع جریان وابسته  $4V_1$

$$P_{R_1} = \frac{V_1^2}{3\Omega} = 75 \text{ W} \quad , \quad P_{R_2} = R_2 i_r^2 = 10 \text{ W}$$

$$-792 - 720 - 198 + 305 + 1320 + 75 + 10 = 0$$

پس اصل بقاه انرژی برقرار است.

۴۵ - در مدار شکل (مسئله ۳-۲۵) مقاومت  $R$  را چنان تعیین کنید که ولتاژ ۷ برابر ۲۴ ولت باشد.



شکل (مسئله ۳-۲۵)

حل :

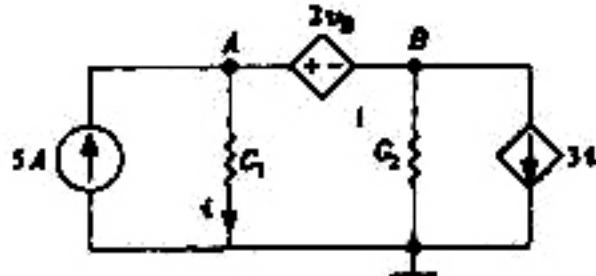
$$i_1 = \frac{V}{4} = 6 \text{ A}$$

$$i_2 = \frac{V}{3} = 8 \text{ A}$$

$$KCL : i_1 + i_2 + 2i_x + i_v = 20 \Rightarrow 3i_v = 6 \Rightarrow i_v = 2 \text{ A}$$

$$R = \frac{V}{i_v} = \frac{24}{2} = 12 \Omega$$

۲۶- در مدار شکل (مسئله ۲۶-۳) ولتاژگرهای  $A$  و  $B$  را حساب کنید ( $v_B$  ولتاژگر  $B$  است).



شکل (مسئله ۲۶-۳)

حل:

$$i + G_2 v_B + 3i = 5 \Rightarrow G_2 v_B + 4i = 5 \quad (I)$$

رابطه KCL در گره مركب  $A$  و  $B$

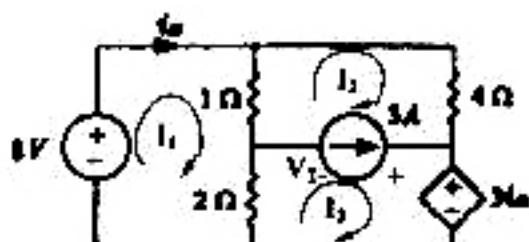
$$-\frac{i}{G_1} + 2v_B + G_2 v_B = 0 \Rightarrow i = G_1(2+G_2)v_B \quad (II)$$

رابطه KVL در مش وسط با جابگذاری رابطه (II) در (I) خواهیم داشت:

$$G_2 v_B + 4G_1(2+G_2)v_B = 5$$

$$v_B = \frac{5}{G_2 + 4G_1(2+G_2)} \quad i = \frac{5G_1(2+G_2)}{G_2 + 4G_1(2+G_2)}$$

$$v_A = \frac{i}{G_1} = \frac{5(2+G_2)}{G_2 + 4G_1(2+G_2)}$$



شکل (مسئله ۲۷)

۲۷- مدار شکل (مسئله ۲۷-۳) را با روش تحلیل مش حل کنید و جریانهای مش ها را به دست آورید.

حل:

$$-8 + I_1 - I_2 + 2(I_1 - I_3) = 0$$

$I_1$  در مش KVL

$$3I_1 - I_2 - 2I_3 = 8 \quad (I)$$

$$4I_2 + V_1 + I_2 - I_1 = 0$$

$I_2$  در مش KVL

$$I_1 = I_2 \Rightarrow 3I_1 - V_1 + 2(I_3 - I_1) = 0$$

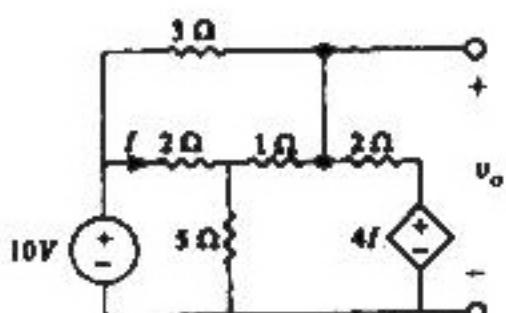
$I_1$  در مش KVL

با جمع دو رابطه فوق داریم

$$\begin{cases} 5I_2 + 2I_3 = 0 \\ I_3 - I_2 = 3 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} I_2 = -\frac{6}{7} A \\ I_3 = \frac{15}{7} A \end{cases}$$

با جایگذاری مقادیر  $I_2$  و  $I_3$  در رابطه  $I$  داریم:

$$3I_1 + \frac{6}{7} - \frac{30}{7} = 8 \Rightarrow I_1 = \frac{80}{21} A$$

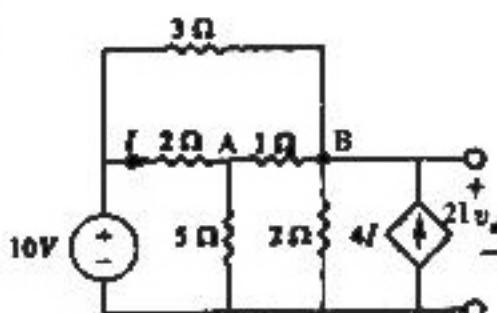


شکل (مسئله ۲۸-۳)

۲۸- ولتاژ خروجی  $v_o$  در مدار شکل (مسئله ۲۸-۳) را به دست آورید.

حل:

با استفاده از تبدیل نونن به نرتون، مدار را به صورت زیر رسم می‌کنیم:



$$I = \frac{10 - e_A}{2}$$

$$e_B - e_A + \frac{e_B - 10}{2} + \frac{e_B - 10}{3} = 2I = 10 - e_A \Rightarrow e_B = v_o = \frac{80}{11} V$$

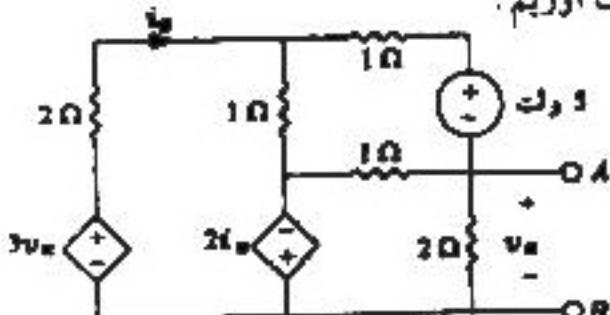
: B در گره KCL

۲۹- در مدار شکل (مسئله ۲۹-۳) می‌خواهیم  $v_o$  را بدست آوریم.

الف- با استفاده از روش تحلیل مش، این کار را انجام دهید.

ب- با استفاده از روش تحلیل گره، این کار را انجام دهید.

پ- اگر از دو سر A و B به مدار نگاه کنیم، مدار معادل نونن را به دست آورید.



شکل (مسئله ۲۹-۳)

$$i_x = I_1 \text{ و } v_x = 2I_3$$

حال، روابط KVL را بر ترتیب در مسیرهای  $I_1$  و  $I_2$  و  $I_3$  می نویسیم:

$$-3v_x + 2I_1 + I_1 - I_2 - I_2 - 2I_3 = 0 \rightarrow I_1 - I_2 - 6I_3 = 0$$

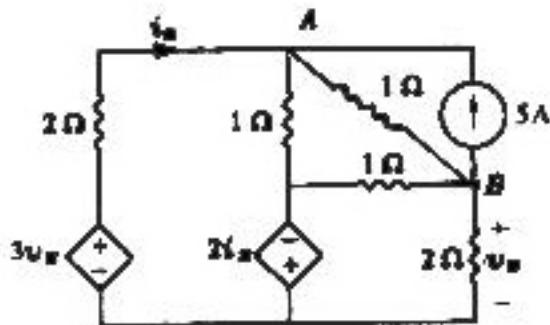
$$I_2 - I_1 + I_2 + 5 + I_2 - I_3 = 0 \rightarrow I_1 - 3I_2 + I_3 = 5$$

$$I_3 - I_2 + 2I_3 + 2i_x = 0 \rightarrow 3I_3 - I_2 + 2I_1 = 0$$

با حل سه معادله سه مجهولی فوق مقادیر زیر بدست می آید:

$$I_3 = \frac{5}{37} \Rightarrow v_x = 2I_3 = \frac{10}{37}$$

$$i_x = I_1 = -\frac{45}{37} A$$



ب - با استفاده از تبدیل توان به نرخن مدار را

بصورت زیر رسم می کنیم:

با نوجه به مدار داریم:

$$v_x = e_B \quad , \quad i_x = \frac{3e_B - e_A}{2}$$

$$\frac{e_A - 3v_x}{2} + e_A - (-2i_x) + e_A - e_B = 5 \rightarrow \frac{e_A - 3e_B}{2} + e_A + 3e_B - e_A + e_A - e_B = 5$$

$$\rightarrow 3e_A + e_B = 10 \quad (I)$$

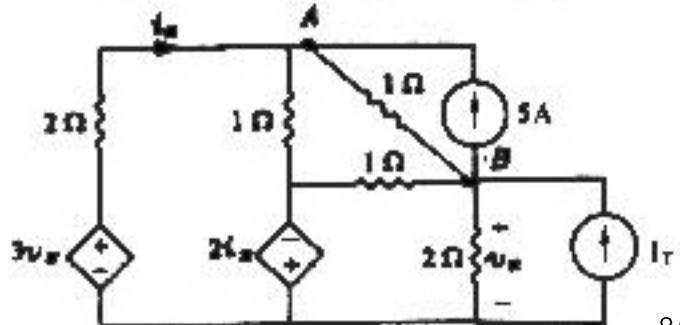
$$e_B - e_A + \frac{e_B}{2} + e_B - (-2i_x) = -5 \rightarrow e_B - e_A + \frac{e_B}{2} + e_B + 3e_B - e_A = -5$$

$$\rightarrow -4e_A + 11e_B = -10 \quad (II)$$

$$e_B = v_x = \frac{10}{37} V$$

با حل دو معادله دو مجهولی فوق داریم:

$$e_A = \frac{120}{37} \rightarrow i_x = \frac{3e_B - e_A}{2} = \frac{\frac{30}{37} - \frac{120}{37}}{2} = -\frac{45}{37} A$$



ب - مدار را بصورت زیر در نظر می گیریم:

با جایگذاری روابط (VI) و (VII) در رابطه (V) خواهیم داشت:

$$e_B - e_A + \frac{3}{5}e_B - 2 = 4 - 2e_A \rightarrow e_A + \frac{8}{5}e_B = 6 \quad (VIII)$$

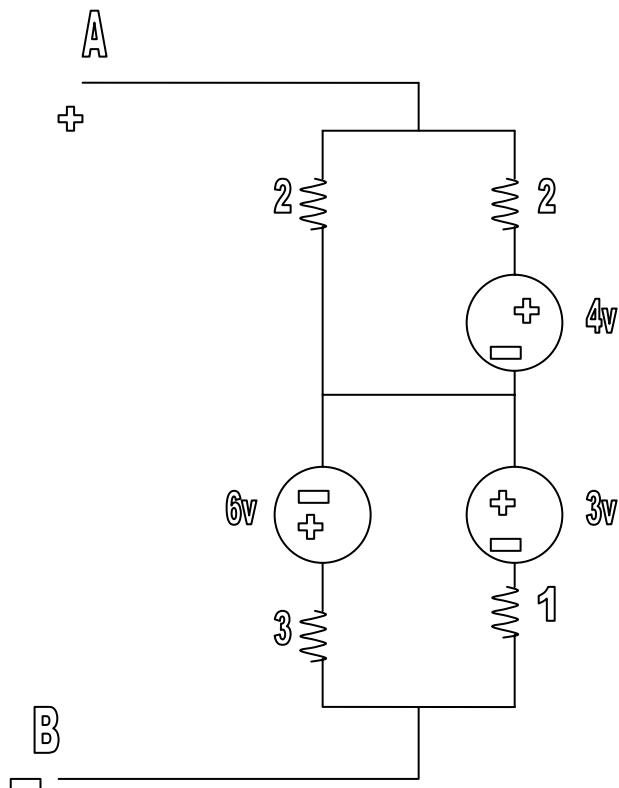
با حل دو معادله دو مجهولی (VIII) و (I) بدست می‌آوریم:

$$v_y = 2 - (-2) = 4V \quad \text{و} \quad i_x = -\frac{e_B}{2} = -\frac{5}{5} = -1A$$



۹- با انجام متواالی تبدیل منابع مدار داده شده در شکل را به صورت اتصال موازی یک مقاومت و یک منبع جریان دراورید و مقادیر انها را مشخص کنید

[www.PowerEn.ir](http://www.PowerEn.ir)

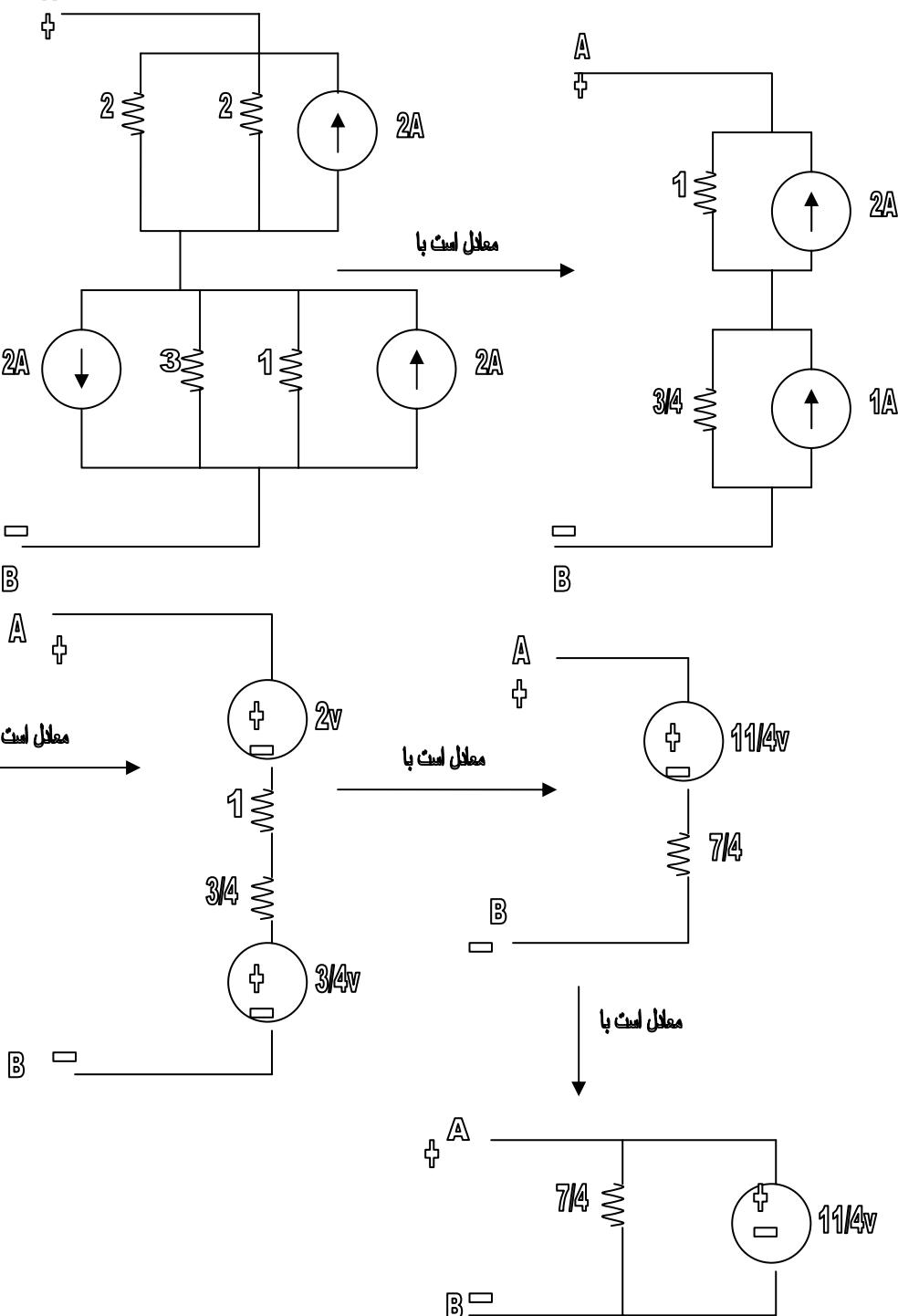


حل: با استفاده از تبدیلات متواالی داریم:

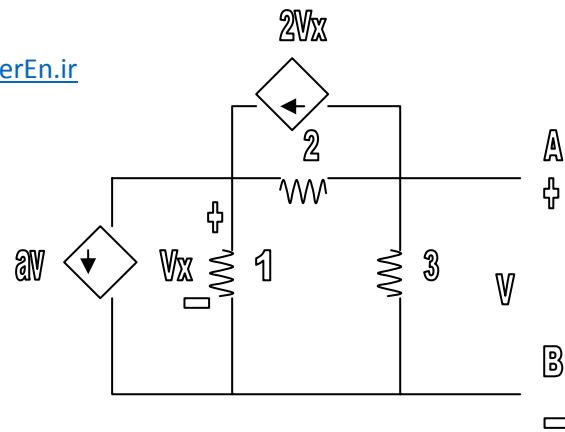


cp

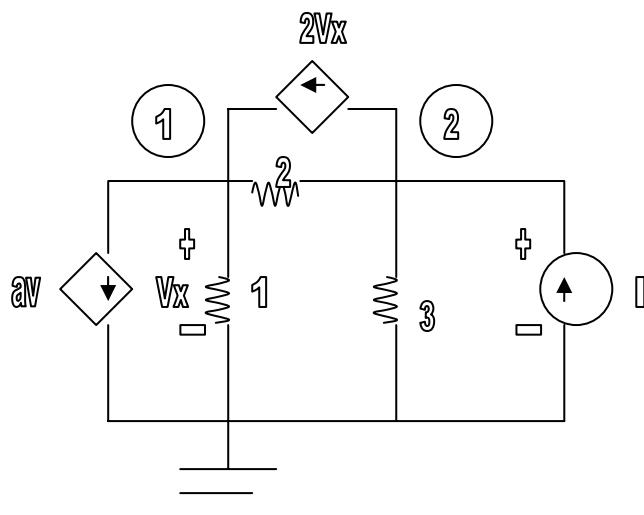
[www.PowerEn.ir](http://www.PowerEn.ir)



۹۲ به ازای  $a=1/6, 2/9, 1$  کنید



حل: بدین منظور منبع جریان از مایش I را به دو سر A,B وصل کرده و با استفاده از روش تحلیل گره V را بدست می اوریم



$$\begin{aligned} V_x &= e_1, \quad V = e_2 \\ \text{برای گره ۱} \quad ae_2 + e_1 - 2e_1 + e_1 - e_2 &= 0 <----- kcl \\ \text{برای گره ۲} \quad -I + 2e_1 + (e_1 - e_2)/2 + e_2/3 &= 0 <----- Kcl \end{aligned}$$

$$-e_1 + (2a-1)e_2 = 0, \quad 9e_1 + 5e_2 = 6I \quad \{ <-----$$

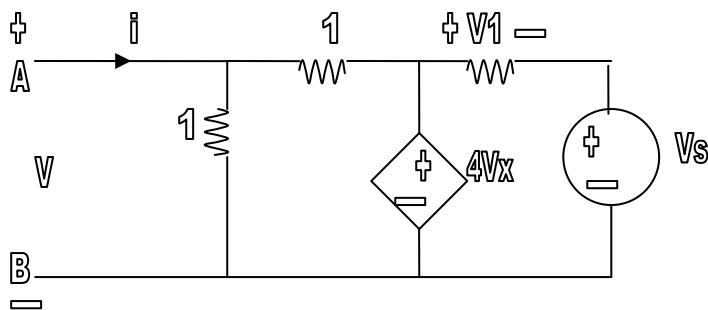
$$\rightarrow V = e_2 = \frac{\begin{vmatrix} -1 & 0 \\ 9 & 6I \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} -1 & 2a-1 \\ 9 & 5 \end{vmatrix}} = \frac{3}{9a-2} I$$



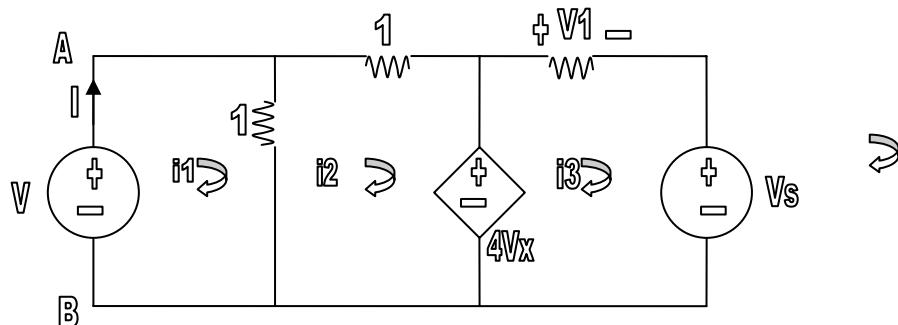
$$e_{oc}=0, R_{th}=\frac{3}{(9a-2)}=\left\{ \begin{array}{l} -6, a=1/6 \\ 2/9, \text{ بينهایت} \\ 3/7, a=1 \end{array} \right.$$

۹۳- معادله تونن دو سر A,B را در دو حالات زیر بدست اورید

$$\begin{aligned} V_x &= V_1: \text{---} \\ V_x &= -V_1: \text{---} \end{aligned}$$



حل: با اتصال منبع ولتاژ V از میانیشی به دو سر A,B و با استفاده از روش تحلیل مش جریان گذرنده از منبع



$$\begin{aligned} \text{ولتاژ فوق بدست میاوریم} \\ i_1 - i_2 = V_1 & \quad \text{برای مش ۱: } -V_1 + (i_1 - i_2) = 0 \\ i_1 - 2i_2 = 8i_3 & \quad \text{برای مش ۲: } (i_2 - i_1) + i_2 + 4(2i_3) = 0 \\ \{ i_3 = V_s/6 & \quad \text{برای مش ۳: } -4(2i_3) + 2i_3 + V_3 = 0 \end{aligned}$$

$$\rightarrow \{ I_1 - i_2 = V \quad -i_1 = -2V + 4/3V_s \quad i_1 = I \quad V = 1/2I + 2/3V_s \}$$

$$I_1 - 2i_2 = 4/3V_s$$

$$R_{th} = 1/2, V_{th} = 2/3V_s <-----$$

ب: در این حالت  $V_x = -V_1 = -2i_3$  می باشد بنابر این داریم:

$$\{ i_1 - i_2 = V$$

$$-i_1 = -2V + 4/5V_s, i_1 = I <----- I_1 - 2i_2 = 4/5V_s$$

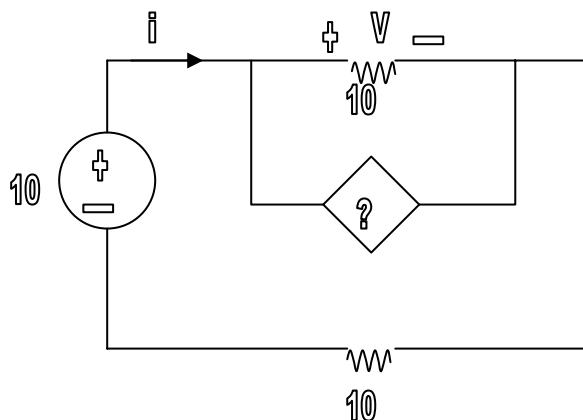
$$I_3 = -V_s/10$$

$$V = 1/2I - 2/5V_s \rightarrow R_{th} = 1/2, V_{th} = -2/5V_s <-----$$

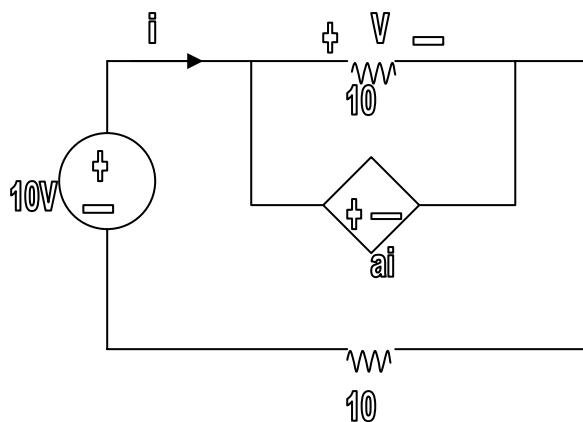


۹۴- می خواهیم  $i=1A$  شود. چه نوع منبع وابسته ای به جای "؟" قرار دهیم. همه حالت ها را بررسی کنید.

[www.PowerEn.ir](http://www.PowerEn.ir)

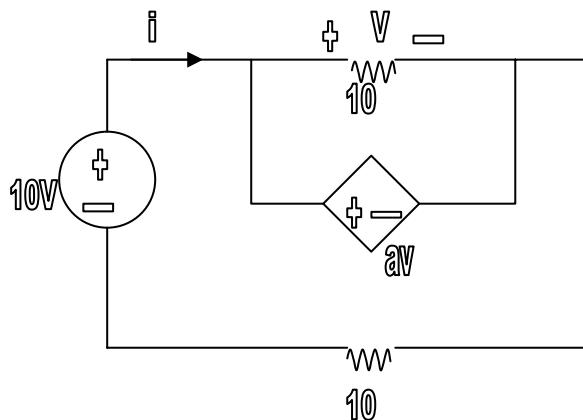


حل: حالت اول: منبع ولتاژ کنترل شده با جریان:



$$-10 + ai + 10i = 0, \quad i = -1 \rightarrow -10 - a - 10 = 0 \rightarrow a = -20$$

حالت دوم: منبع جریان کنترل شده با ولتاژ:

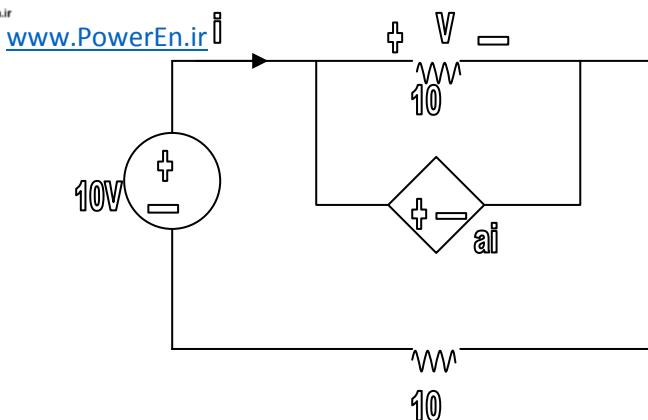


$$\begin{aligned} KVL &\rightarrow -10 + V + 10i = 0 \rightarrow -10 + V - 10 = 0 \rightarrow V = 20V \\ KVL &\rightarrow -i + V/10 + ai = 0 \rightarrow 1 + 20/10 - a = 0 \rightarrow a = 3 \end{aligned}$$



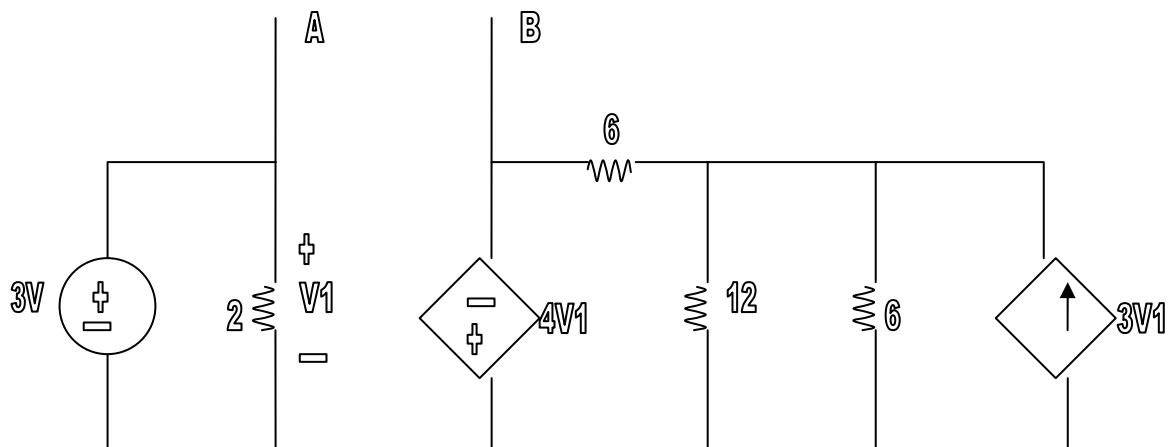
PowerEn.ir

حالت سوم: منبع جریان کنترل شده با جریان: همهند قسمت قبل  $V=20V$  خواهد شد



$$KCL \rightarrow -i + V/10 + ai = 0 \rightarrow 1 + 20/10 - a = 0 \rightarrow a = 3$$

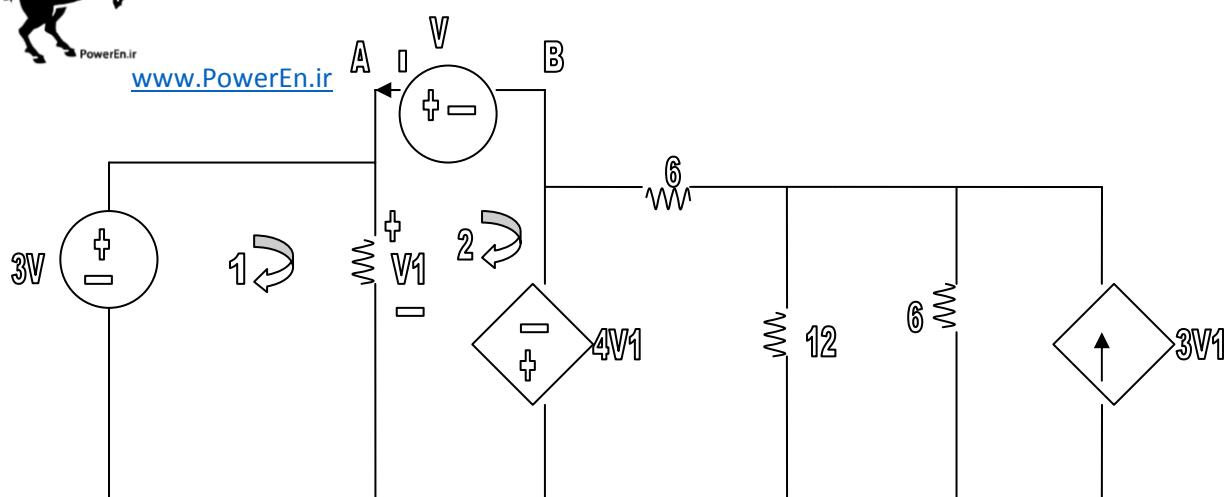
۹۵- معادله تونن دو سر A,B را بدست اورید



حل: بدين منظور منبع ولتاژ V از مایش را به دو سر A,B وصل کرده و خواهیم داشت



PowerEn.ir

[www.PowerEn.ir](http://www.PowerEn.ir)

$$\text{برای مش ۱} \quad \text{kvl: } -3 + V_1 = 0 \rightarrow V_1 = 3$$

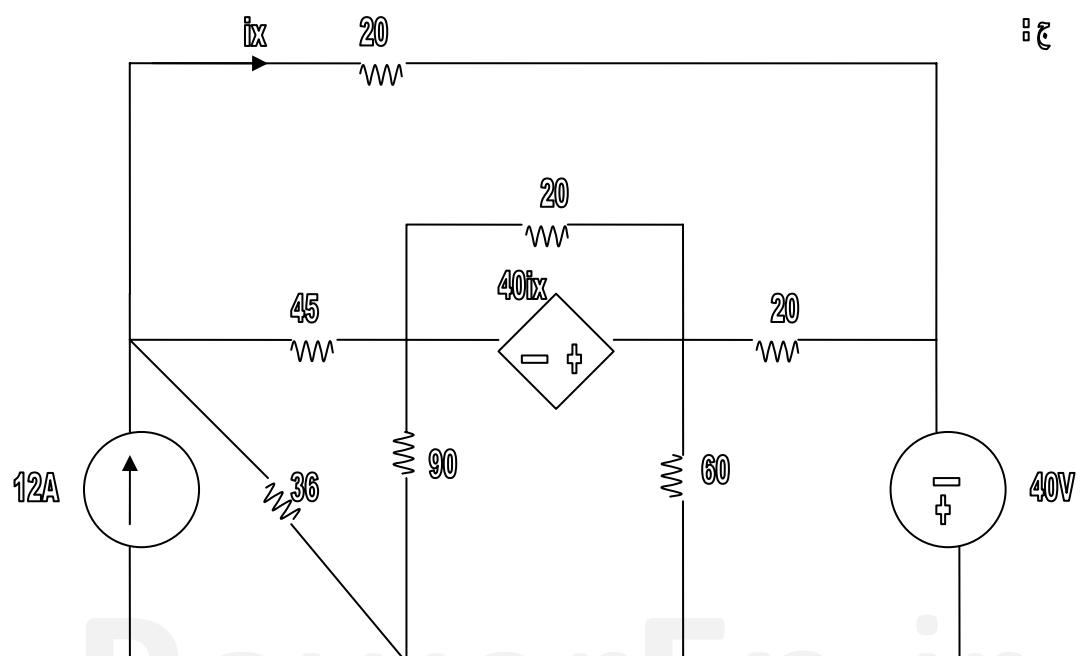
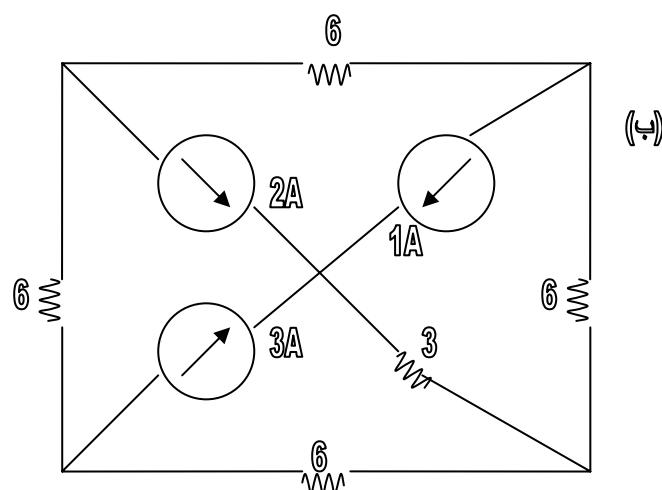
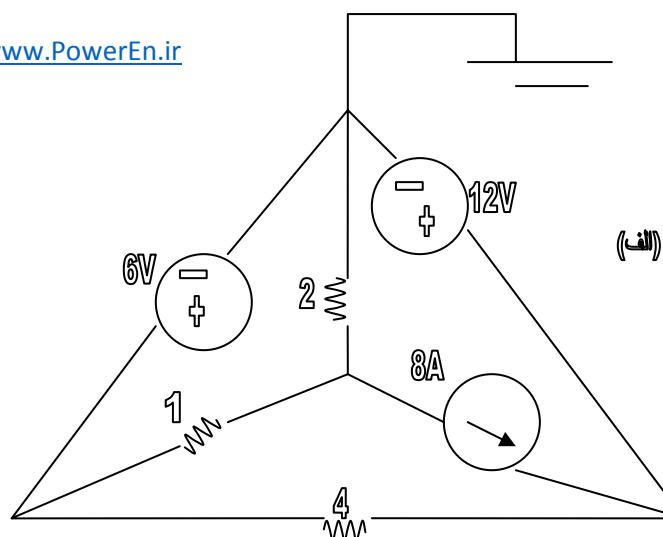
$$\text{برای مش ۲} \quad \text{kvl: } -3 + V - 12 = 0 \rightarrow V = 15 \rightarrow R_{th} = 0, e_{oc} = 15v$$

۹۶- از روش های تحلیل گره و مش هر کدام که راحت تر باشد استفاده کرده و مدارات زیر را تحلیل کنید



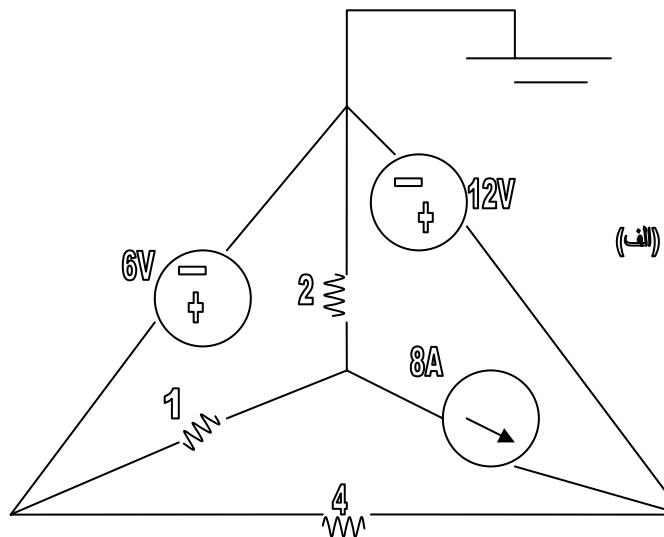
PowerEn.ir

[www.PowerEn.ir](http://www.PowerEn.ir)



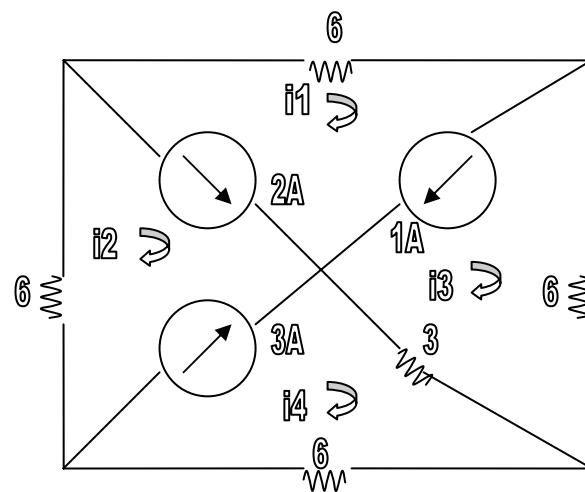
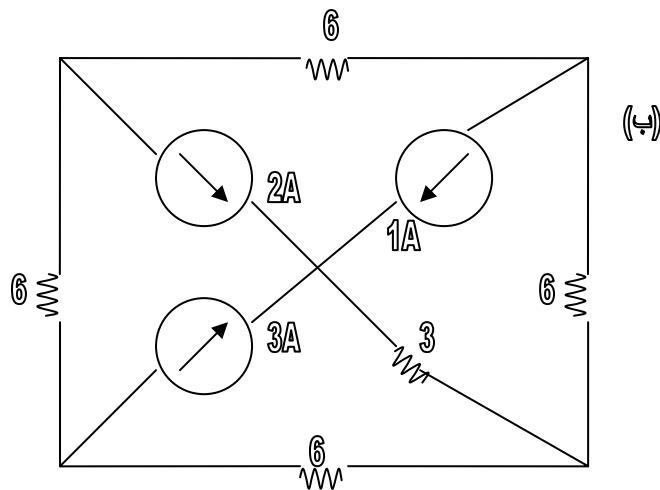
حل: الف- برای تحلیل مدار (الف) از روش تحلیل گره استفاده خواهیم کرد

[www.PowerEn.ir](http://www.PowerEn.ir)



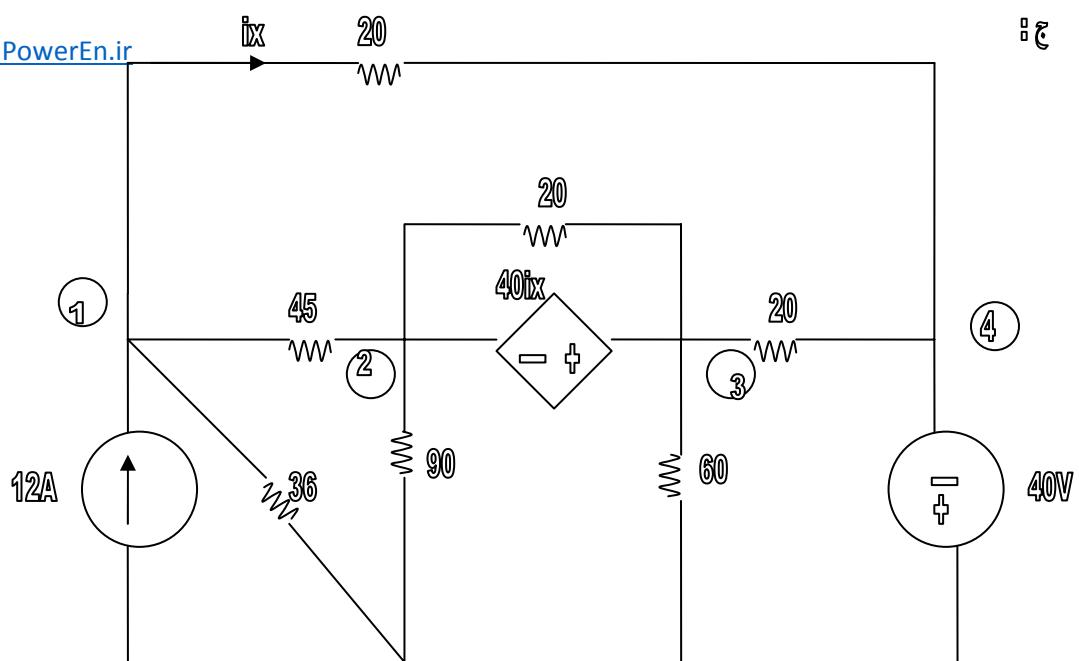
$$E1=6v, \quad e2=12v \\ KCl: \rightarrow (e3-6)/1 + e3/2 + 8 = 0 \rightarrow e3 = -4/3 v$$

ب: برای تحلیل مدار (ب) از روش تحلیل مش استفاده خواهیم کرد



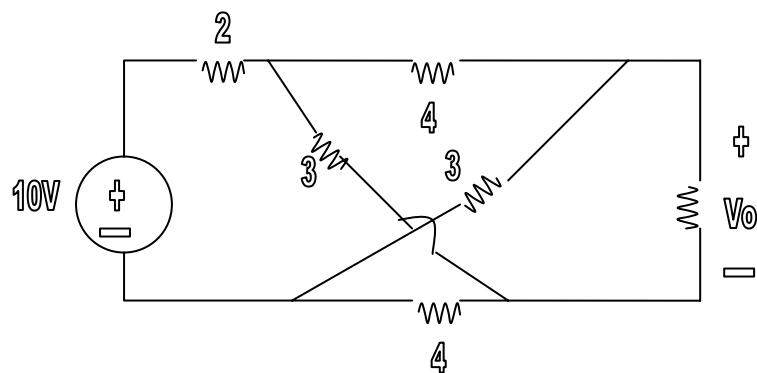
$$\begin{aligned}
 I_2 - i_1 &= 2, \quad i_1 - i_4 = 1, \quad i_3 - i_2 = 1 \quad \rightarrow \quad i_3 - i_1 = 5 \\
 \text{Kvl} \rightarrow -6i_1 - 6i_4 - 6i_3 - 6i_2 &= 0 \rightarrow i_1 + i_2 + i_3 + i_4 = 0 \\
 \rightarrow i_1 + (i_1 + 2) + (i_1 + 5) + (i_1 - 1) &= 0 \rightarrow i_1 = -\frac{3}{2} \text{ A} \\
 I_2 = i_1 + 2 &= \frac{1}{2} \text{ A}, \quad i_3 = i_1 + 5 = \frac{7}{2} \text{ A}, \quad i_4 = i_1 - 1 = -\frac{5}{2} \text{ A}
 \end{aligned}$$

ج: برای تحلیل این مدار روش تحلیل گره را بکار خواهیم برد

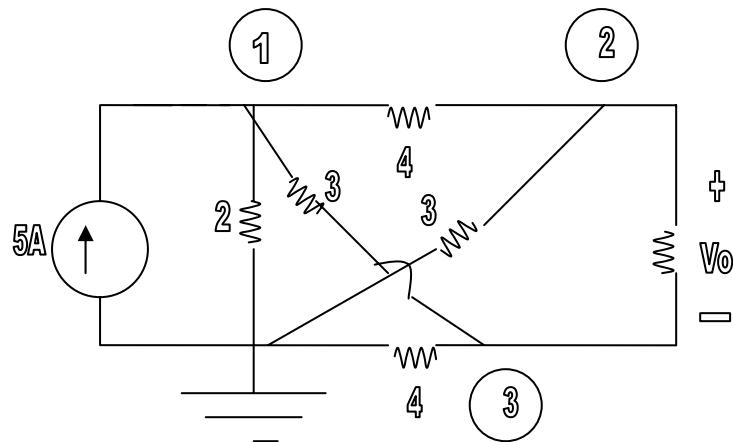


$$\begin{aligned}
 E_4 &= -40 \text{ V}, \quad i_x = (e_1 + 40) / 20, \quad e_3 - e_2 = 4 i_x = 40 ((e_1 + 40) / 20) \\
 &\text{برای گره ۱} \quad KCl \rightarrow -12 + (e_1 + 40) / 20 + (e_1 - e_2) / 45 + e_1 / 36 = 0 \\
 &\text{برای گره مركب شامل ۲ و ۳} \quad KCl \rightarrow (e_2 - e_1) / 45 + e_2 / 90 + e_3 / 60 + (e_3 + 40) / 20 = 0 \\
 &\{ -2 e_1 - e_2 + e_3 = 80 \\
 &\text{-----} \rightarrow 9 e_1 - 2 e_2 = 900 \rightarrow e_1 = 67.1 \text{ V}, \quad e_2 = -148 \text{ V}, \quad e_3 = 66.3 \text{ V} \\
 &4 e_1 - 6 e_2 - 12 e_3 = 0 \}
 \end{aligned}$$

$$V_O = ? - 9 \text{ V}$$



حل: با استفاده از روش تحلیل گره و تبدیل تونن نرتن داریم:



$$1 \text{ برای گره 1} \rightarrow -5 + e_1/5 + (e_1 - e_3)/3 + (e_1 - e_2)/4 = 0 \rightarrow 13e_1 - 3e_2 - 4e_3 = 60$$

$$2 \text{ برای گره 2} \rightarrow (e_2 - e_1)/4 + e_2/3 + (e_2 - e_3)/2 = 0 \rightarrow -3e_1 + 13e_2 - 6e_3 = 0$$

$$3 \text{ برای گره 3} \rightarrow e_3/4 + (e_3 - e_1)/3 + (e_3 - e_2)/2 = 0 \rightarrow -4e_1 - 6e_2 + 13e_3 = 0$$

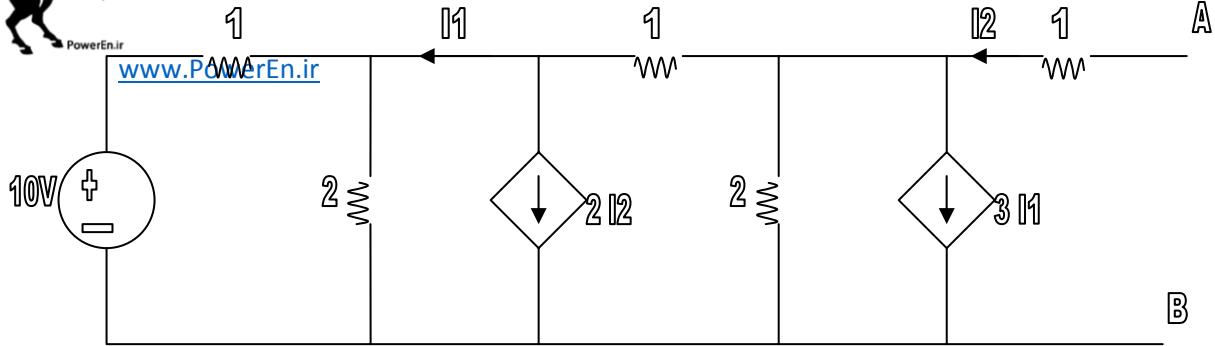
$$\begin{vmatrix} 13 & -3 & -4 \\ -3 & 13 & -6 \\ -4 & -6 & 13 \end{vmatrix} = 1260$$

$$\rightarrow V_o = e_2 - e_3 = \frac{\begin{vmatrix} 13 & 60 & -4 \\ -3 & 0 & -6 \\ -4 & 0 & 13 \end{vmatrix}}{1260} \cdot \frac{\begin{vmatrix} 13 & -3 & -4 \\ -3 & 13 & 0 \\ -4 & -6 & 0 \end{vmatrix}}{-1/1260}$$

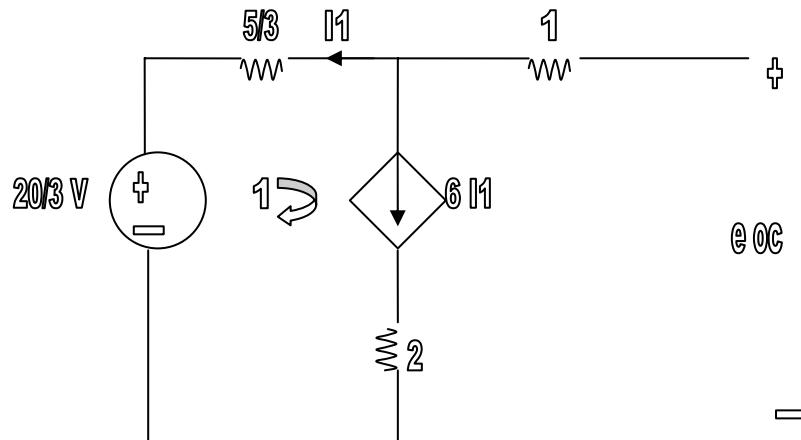
$$\rightarrow V_o = 3780/1260 - 4200/1260 = -1/3 \text{ V}$$

- ۹۸ مسیله -

- الف : ولتاژ مدار باز  $e_{oc}$  را تعیین کنید
- ب : جریان اتصال کوتاه  $i_{sc}$  را تعیین کنید
- ج : مقاومت دو سر  $A, B$  را مستقل تعیین کنید
- درستی رابطه  $e_{oc} = Req I_{sc}$  را بررسی کنید



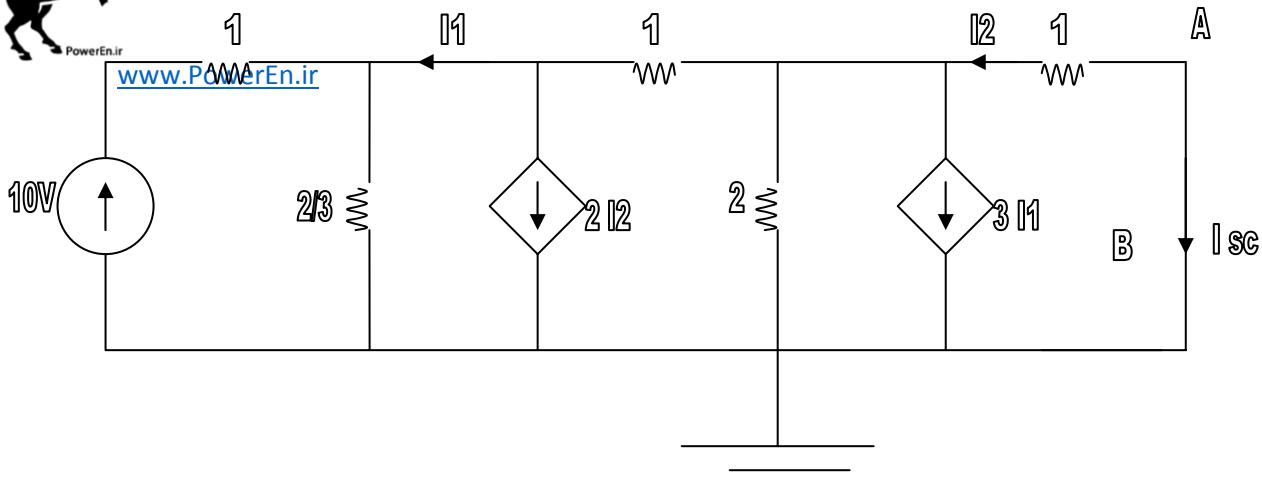
حل : الف- از تبدیل تونن به نرتن و بر عکس استفاده خواهیم کرد. همچنین در حالت مدار باز  $I_2 = 0$  خواهد بود  
بنابراین داریم:



$$KVL \rightarrow -20/3 - 5/3 I_1 - 6 I_1 - 2 I_1 = 0 \rightarrow I_1 = -20/29$$

$$E_{oc} = -6I_1 - 2 I_1 = -8 I_1 = 160/29 \text{ V}$$

ب: بنا استفاده از تبدیل تونن به نرتن و بر عکس و با بکارگیری روش تحلیل گره داریم :



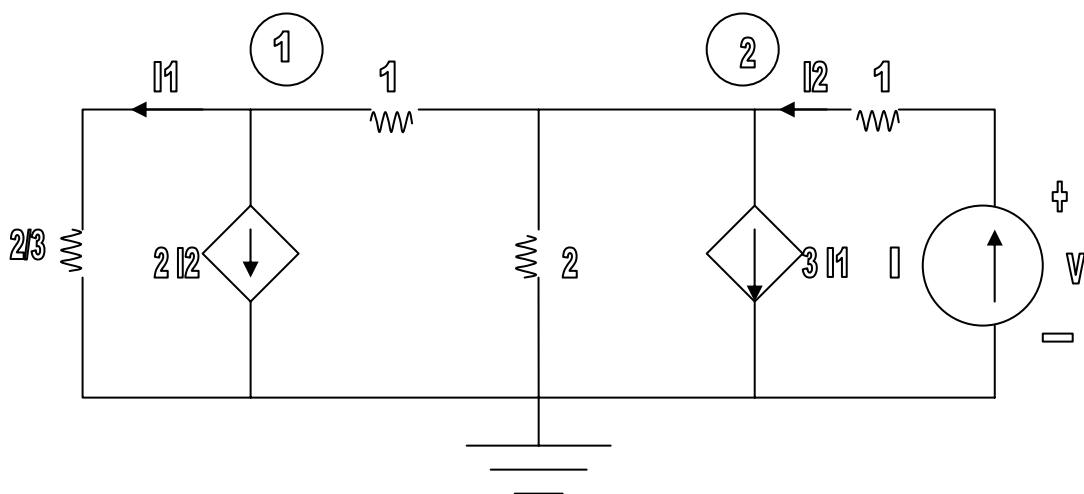
$$I_2 = -e_2/1 = -e_2, \quad I_1 = (e_1)/(2/3) - 10 = 3e_1/2 - 10$$

$$\text{Kcl for loop 1: } 3e_1/2 - 10 + 2(-e_2) + (e_1 - e_2)/1 = 0 \rightarrow 5e_1 - 6e_2 = 20$$

$$\text{Kcl for loop 2: } (e_2 - e_1)/1 + e_2/2 + 3(3e_1/2 - 10) + e_2/1 = 0 \rightarrow 7e_1 + 5e_2 = 60$$

$$\rightarrow I_{SC} = -I_2 = e_2 = \begin{vmatrix} 5 & 20 \\ 7 & 60 \end{vmatrix} / \begin{vmatrix} 5 & -6 \\ 7 & 6 \end{vmatrix} = 160/67 \text{ A}$$

ج: بدين منظور منبع جريان I را به دو سر B، A وصل کرده و منابع نابسته را برابر صفر قرار ميدهيم و با استفاده از روش تحليل گره ولتاژ دو سر B، A را بدست خواهيم اورد



$$I = I_2, \quad I_1 = 3e_1/2$$

$$\text{Kcl for loop 1: } 3e_1/2 + 2I + (e_1 - e_2)/1 = 0 \rightarrow 5e_1 - 2e_2 = -4I$$

$$\text{Kcl for loop 2: } (e_2 - e_1)/1 + e_2/2 + 3(3e_1/2) - I = 0 \rightarrow 7e_1 + 3e_2 = 2I$$

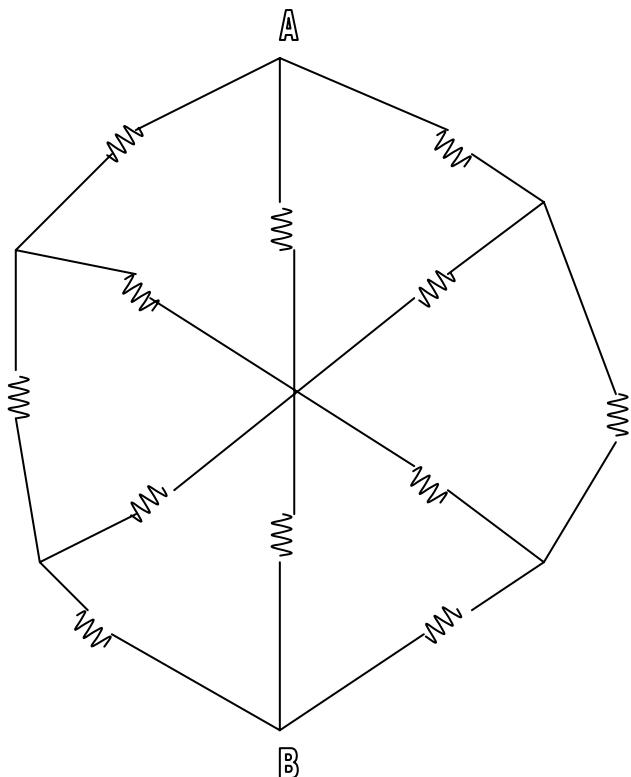


$$e_2 = \begin{vmatrix} 5 & -4 \\ 7 & 2 \end{vmatrix} / \begin{vmatrix} 5 & -2 \\ 7 & 3 \end{vmatrix}$$

$$\rightarrow = 38I/29, V = e_2 + I = 67/29 I \rightarrow \text{Req} = V/I = 67/29$$

با توجه به مقادیر بدست امده واضح است که رابطه  $e_{oc} = R eq I_{sc}$  برقرار است

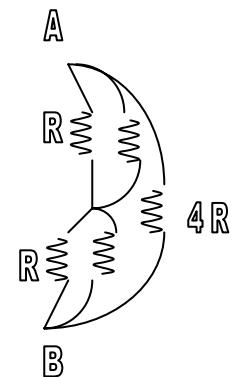
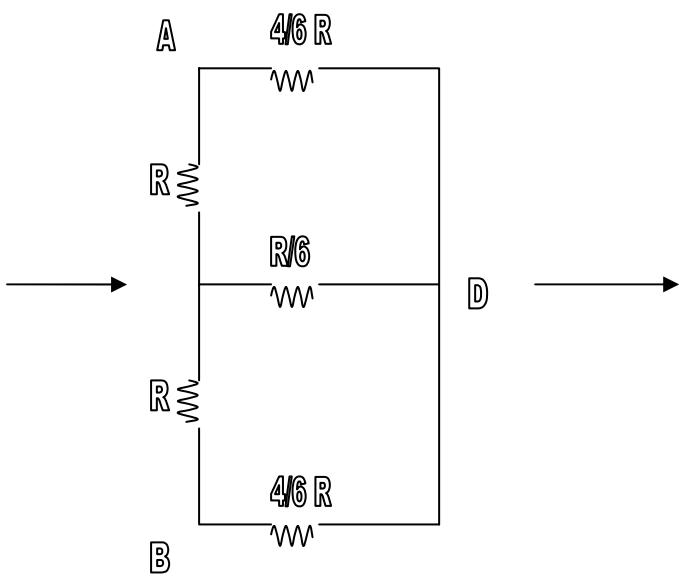
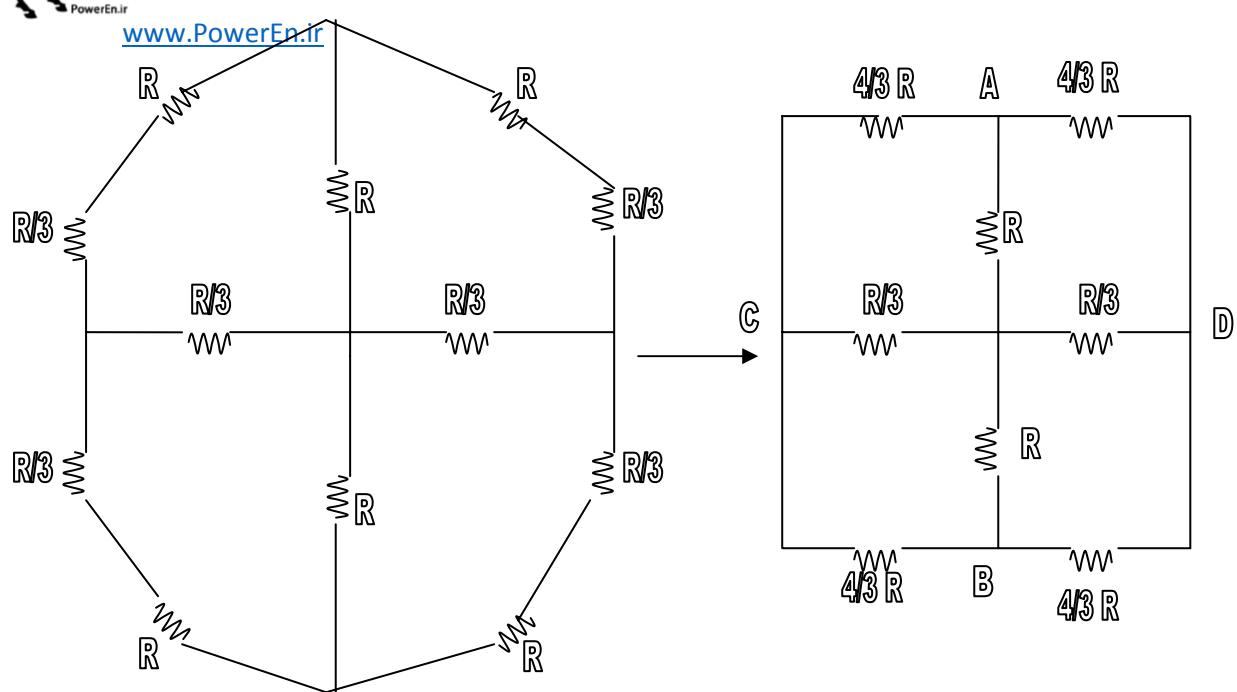
مسیله ۹۹- تمامی مقاومت ها  $R$  هستند. مقاومت دو سر  $A$ ،  $B$  چیست.



حل : با استفاده از تبدیل مثلث به ستاره و بر عکس خواهیم داشت :



[www.PowerEn.ir](http://www.PowerEn.ir)

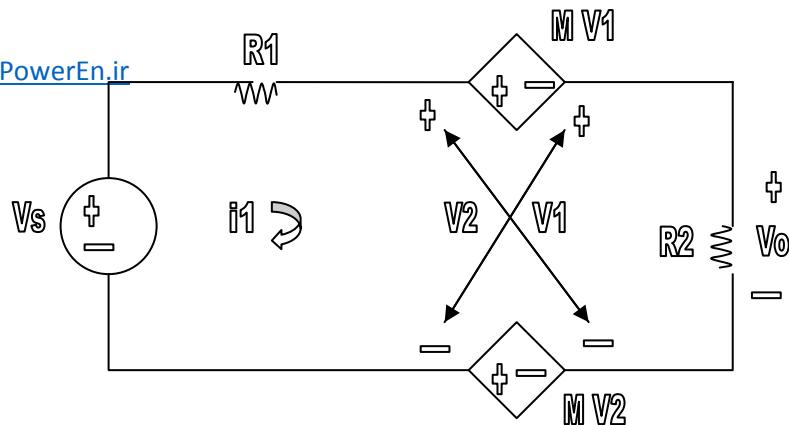


$$R_{AB} = [ (R \parallel R) + (R \parallel R)] \parallel 4R = 4/5 R$$

$$V_o = ? \text{ مسلمه}$$

S

PowerEn.ir



حل : با توجه به شکل مسیله داریم :

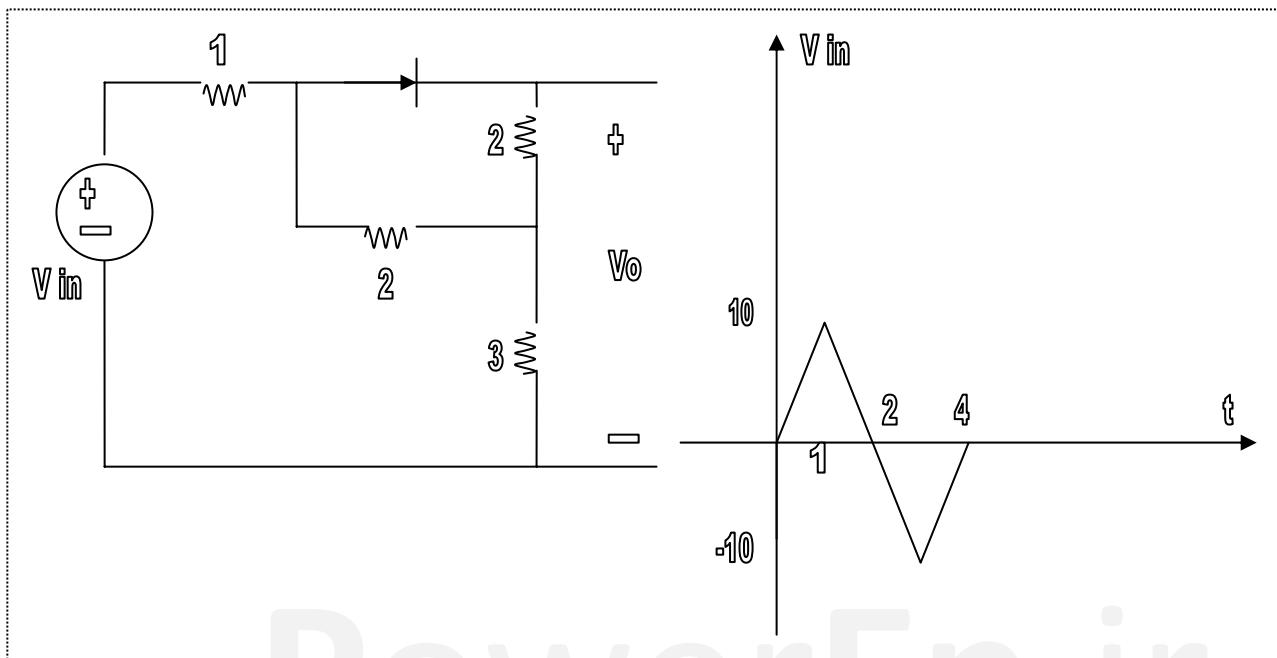
$$V1 = \mu V1 + i1 R2 \rightarrow V1 = R2 / (1 - \mu) i1 , \quad V2 = \mu V2 + i1 R2 \rightarrow V2 = R2 / (1 + \mu) i1$$

$$\text{Kvl} \rightarrow -Vs + i1 R1 + \mu V1 + i1 R2 - \mu V2 = 0$$

$$-Vs + i1 R1 + (\mu R2) / (1 - \mu) i1 + i1 R2 - \mu R2 / (1 + \mu) i1 = 0$$

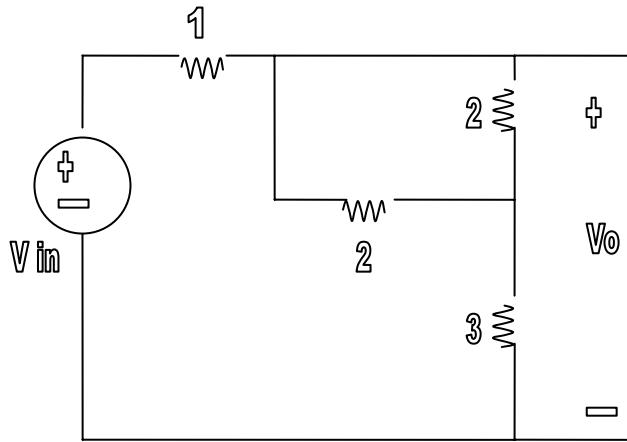
$$i1 = Vs / (R1 + R2 + 2\mu * \mu / (1 - \mu * \mu) R * R) \rightarrow V0 = R2 i1 = R2 / (R1 + R2 + 2\mu * \mu / (1 - \mu * \mu) R * R) Vs$$

۱۰۱- شکل موج خروجی  $V_0$  را تعیین کنید



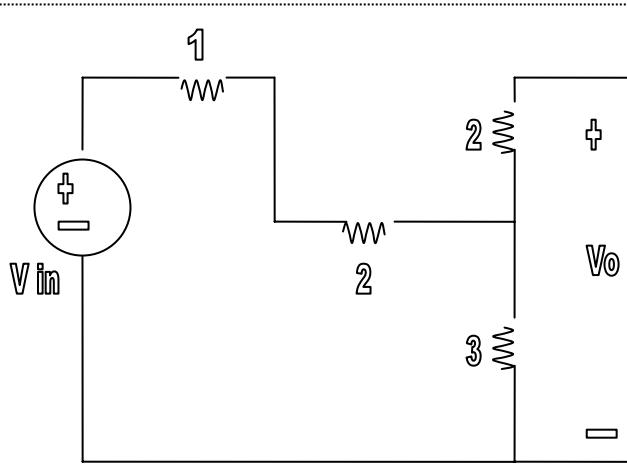


حل : به ازای  $0 < V_{in} < 2$  دیود اتصال کوتاه است



$$V_0 = \left( \frac{[2 + 2] + 3}{1 + [2 + 2] + 3} \right) V_{in} = \frac{4}{5} V_{in}$$

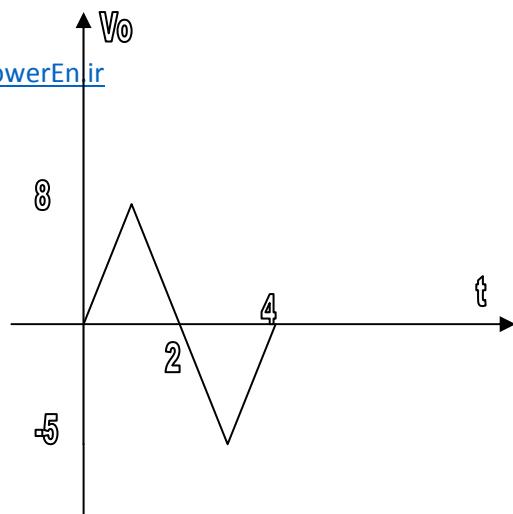
و به ازای  $0 < V_{in} < 4$  دیود مدار باز است



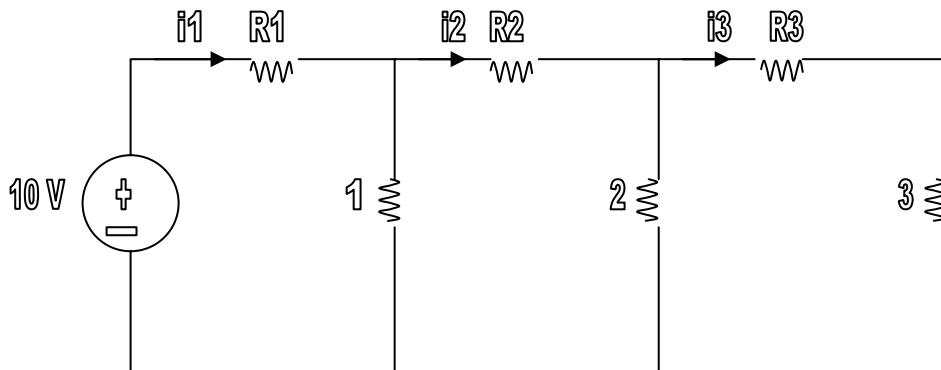
$$V_0 = \left[ \frac{3}{1 + 2 + 3} \right] V_{in} = \frac{1}{2} V_{in}$$

بنابر این شکل موج  $V_0$  به صورت زیر می باشد

PowerEn.ir



باشد  $i_1/9 = i_2/3 = i_3/1$  را چنان انتخاب کنید که  $R_1, R_2, R_3 - 10^2$



حل : با توجه به شکل و با استفاده از قاعده تقسیم جریان داریم :

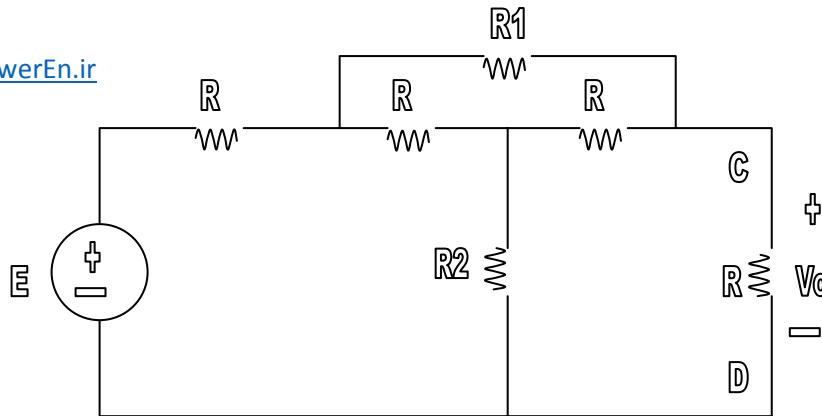
$$i_3 = 2/(2+3 + R_2) \quad i_2 = 2/(5+ R_3) \quad i_2 \rightarrow 2/(5+ R_3) + 1/3 \rightarrow R_3 = 1$$

$$i_2 = 1/(2 + 4/3 + R_2) \quad i_1 = 1/(7/3 + R_2) \quad i_1 \rightarrow 1/(7/3 + R_2) = 1/3 \rightarrow R_2 = 2/3$$

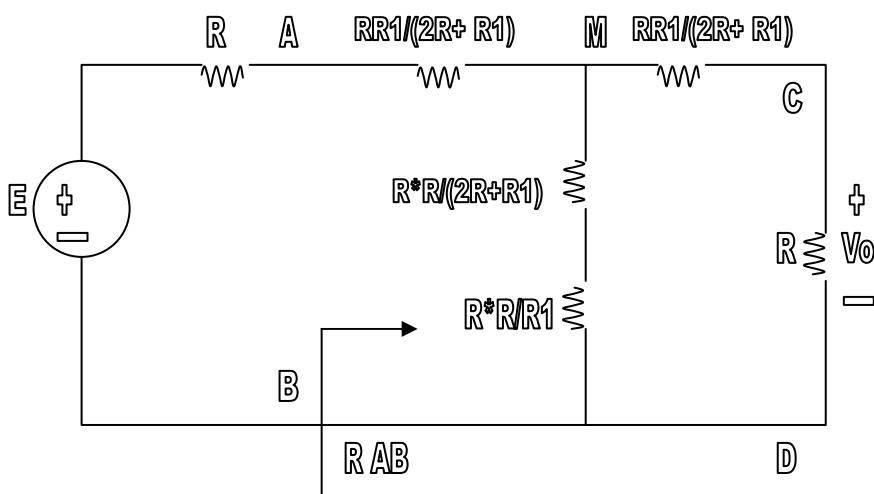
از انجا که مقدار معینی برای  $i_1$  در نظر گرفته نشده لذا  $R_1$  هر مقداری را می تواند داشته باشد

الف- اگر  $R_1R_2 = R * R$  انگاه نشان دهید مقاومت سمت راست دوسر A , B برابر R بوده و  
 $V_o = 1/2 [R/(R + R_1)] E$

ب- مدار معادل تونن سمت چه نقاط C , D چیست



حل: الف- با استفاده از تبدیل مثلث به ستاره و با توجه به اینکه  $R1 \cdot R2 = R \cdot R$  داریم :



$$\begin{aligned}
 R_{AB} &= RR1/(2R + R1) + [ R \cdot R / (2R + R1) + R \cdot R / R1 ] \parallel [ R + RR1 / (2R + R1) ] \\
 &= RR1 / (2R + R1) + [ (2R1R \cdot R + 2R \cdot R) / (R1(2R + R1)) ] \parallel [(2R1R + 2R \cdot R) / (2R + R1)] \\
 &= RR1 / (2R + R1) + 2R \cdot R / (2R + R1) = R(2R + R1) / (2R + R1) = R
 \end{aligned}$$

در ادامه با استفاده از قانون تقسیم ولتاژ خواهیم داشت :

$$E_{AB} = R_{AB} / (R + R_{AB}) E = R / (R + R) E = E/2$$

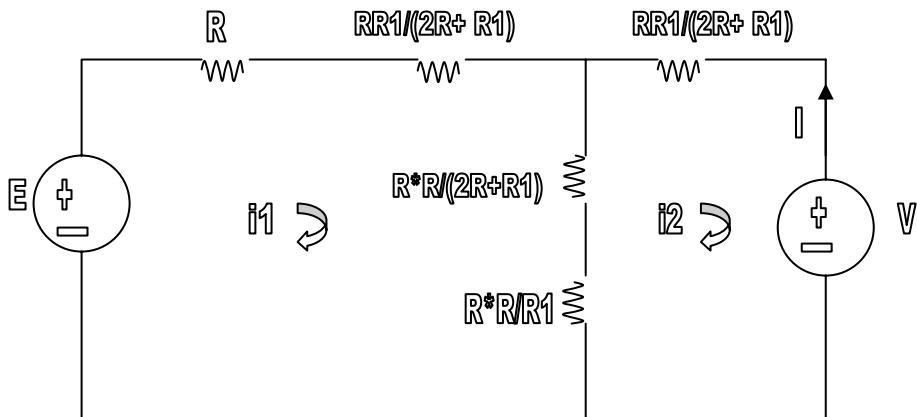
$$\begin{aligned}
 E_{MB} &= R_{MB} / (R_{AM} + R_{MB}) E_{AB} = \\
 &= [2R \cdot R / (2R + R1)] / [ RR1 / (2R + R1) + 2R \cdot R / (2R + R1) ] E/2 = R / (2R + R1) E
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 V_0 &= R_{CD} / (R_{MC} + R_{CD}) E_{MB} = \\
 &= R / [RR1 / (2R + R1) + R] * [R / (2R + R1) E] = 1/2 R / (R + R1) E
 \end{aligned}$$



ب- بدین منظور منبع ولتاژ از مایشی  $V$  را به دو سر  $D$ ,  $C$  و به جای  $R$  وصل کرده و با استفاده از تحلیل مش جریان گزرنده از آن را محاسبه خواهیم کرد

[www.PowerEn.ir](http://www.PowerEn.ir)



$$1 \text{ برای مش } KVL \rightarrow -E + [R + RR1 / (2R + R1)]i1 + [R * R / (2R + R1) + R * R / R1](i1 - i2) = 0$$

$$2 \text{ برای مش } KVL \rightarrow [R * R / (2R + R1) + R * R / R1](i2 - i1) + RR1 / (2R + R1) i2 + V = 0$$

$$\{ [(2R * R * R + 4R * RR1 + 2RR1 * R1) / (R(2R + R1))]i1 + R * R / R1 i2 = E$$

$$(2R * R * R + 2R * RR1) / (R1(2R + R1)) i1 - (2R * R * R + 2R * RR1 + RR1 * R1) / (R1(2R + R1)) i2 = V$$

$$i2 = \frac{\frac{2R * R * R + 4R * R * R1 + 2R * R1 * R1}{R1(2R + R1)}}{\frac{2R * R * R + 2R * R * R1}{R1(2R + R1)}} = \frac{V}{R} - \frac{E}{R + R1}$$

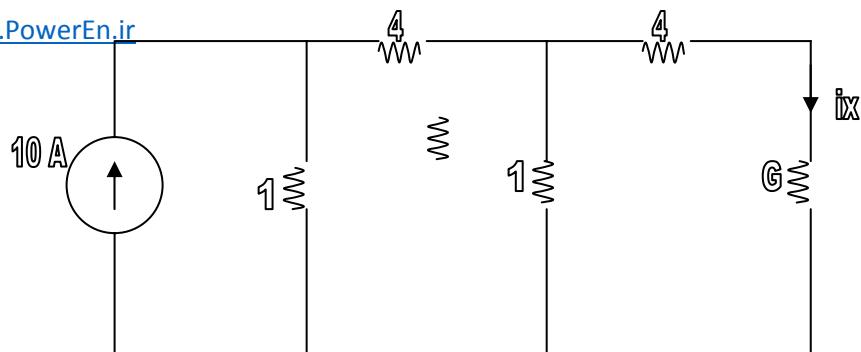
$$= \frac{V}{R} - \frac{E}{R + R1}$$

$$= \frac{2R * R * R + 2R * R * R1^2}{R1(2R + R1)} - \frac{R * R}{R1}$$

$$= \frac{2R * R * R + 2R * R * R1^2}{R1(2R + R1)}$$

$$\rightarrow V = RI + R / (R + R1) E \rightarrow R_{th} = R, e_{oc} = R / (R + R1) E$$

۱۰۴ - اگر  $i_x = 5A$  باشد انگاه  $G$  رسانایی ها بر حسب مهو هستند



حل : با توجه به شکل مدار داریم :

$$G_{bc} = H \cdot 4G / (4 + G) = (4 + 5G) / (4 + G) \rightarrow$$

$$\rightarrow G_{ac} = [4 * (4 + 5G) / (4 + G)] / [4 + (4 + 5G) / (4 + G)] = (16 + 20G) / (20 + 9G)$$

حال بنا بر قاعده تقسیم جریان می توان نوشت :

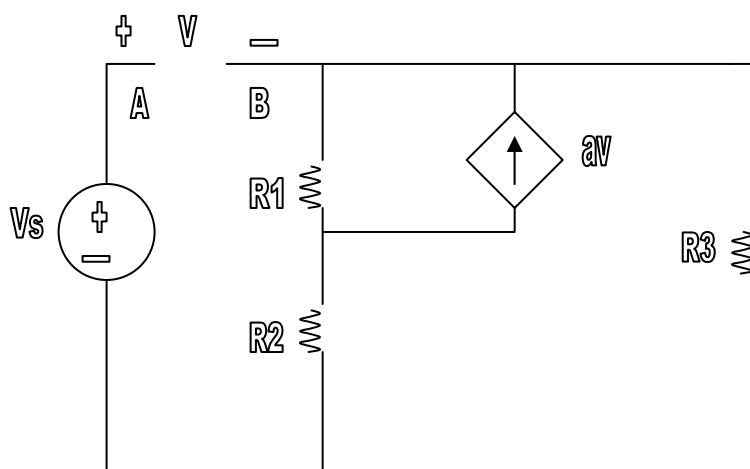
$$i = [(16 + 20G) / (20 + 9G)] / [1 + (16 + 20G) / (20 + 9G)] \cdot 10 =$$

$$\rightarrow = (16 + 20G) / (36 + 29G) \cdot 10$$

$$i_x = [4G / (4 + G)] / [1 + 4G / (4 + G)] \cdot i = [4G / (4 + 5G)] * [(16 + 20G) / (36 + 29G)] * 10$$

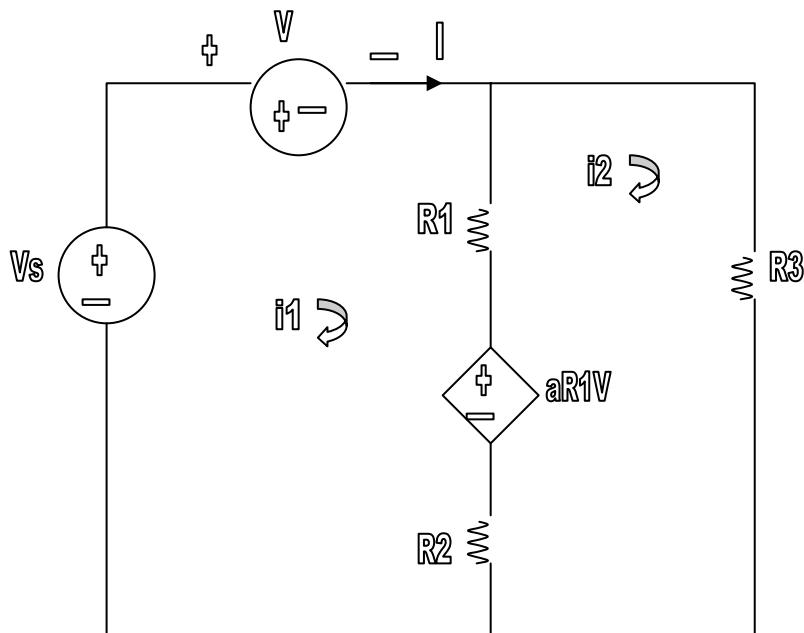
$$i_x = 5 \rightarrow [4G / (4 + G)] * [(16 + 20G) / (36 + 29G)] = 1/2 \rightarrow G = 12 \text{ (مهور)}$$

۱۰۵ - معادله تونن نرتن دو سر B , A را تعیین کنید





حل : بدين منظور منبع ولتاز ازمايشي  $V$  را به دو سر A, B وصل كرده و با بكار بردن تبديل تونن به نرتن و با استفاده از روش تحليل مش جريان شاخه AB را بدست خواهيم اورد



$$v = V, \quad I = i_1$$

$$1 \quad \text{براي مش} \rightarrow -Vs + V + R_1(i_1 - i_2) + aR_1V + R_2(i_1 - i_2) = 0$$

$$2 \quad \text{براي مش} \rightarrow R_2(i_2 - i_1) - aR_1V + R_1(i_2 - i_1) + R_3i_2 = 0$$

$$\rightarrow \{ (R_1 + R_2)i_1 - (R_1 - R_2)i_2 = Vs - (1 + aR_1)V \}$$

$$-(R_1 + R_2)i_1 + (R_1 + R_2 + R_3)i_2 = aR_1V \}$$

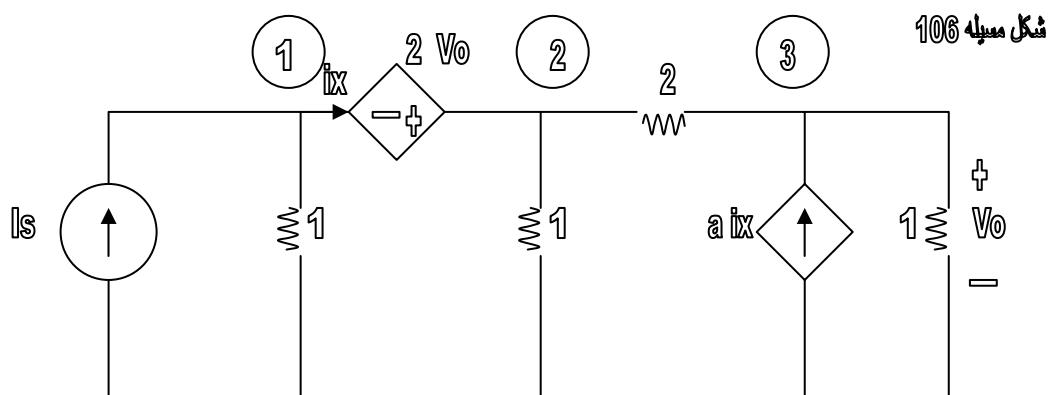


$$\rightarrow I = i_1 = \frac{\left| \begin{array}{c} Vs - (1 + a R_1) \\ a R_1 V \end{array} \right| - (R_1 + R_2)}{\left| \begin{array}{c} R_1 + R_2 \\ - (R_1 + R_2) \end{array} \right|} - (R_1 + R_2)$$

$$\frac{(R_1 + R_2 + R_3) Vs - (R_1 + R_2 + R_3 + a R_1 R_3) V}{(R_1 + R_2) R_3}$$

$$\rightarrow V = \frac{(R_1 + R_2) R_3}{R_1 + R_2 + R_3 + a R_1 R_3} I - \frac{R_1 + R_2 + R_3}{R_1 + R_2 + R_3 + a R_1 R_3} Vs$$

$$\rightarrow R_{th} = \frac{(R_1 + R_2) R_3}{R_1 + R_2 + R_3 + a R_1 R_3} \quad e_{oc} = \frac{R_1 + R_2 + R_3}{R_1 + R_2 + R_3 + a R_1 R_3} Vs$$





۱۰۶ -  $V_0$  را به ازای بسته اورید  
اگر  $a=1$  شود ایا می توان  $V_0$  را حساب کرد

حل : با استفاده از روش تحلیل گره داریم :

$$i_x = I_s - e_1/1 , \quad V_0 = e_3 , \quad e_2 - e_1 = 2V_0 = 2e_3 \rightarrow e_1 - e_2 + 2e_3 = 0$$

$$3 \text{ برای گره kvl} \rightarrow (e_3 - e_2) / 2 + a(I_s - e_1) + e_3/1 = 0 \rightarrow 2ae_1 - e_2 + 3e_2 = 2aI_s$$

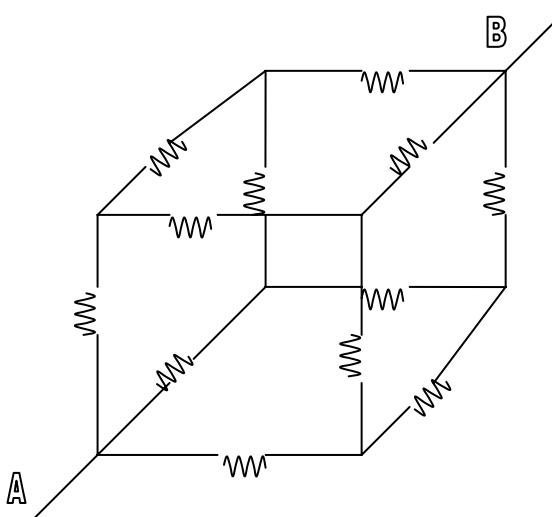
$$2 \text{ برای گره مرکب شامل گره های ۱ و ۲ KCl} \rightarrow I_s + e_1/1 + e_2/1 + (e_2 - e_3) / 2 = 0$$

$$\rightarrow 2e_1 + 3e_2 - e_3 = 2I_s$$

$$\rightarrow V_0 \equiv e_3 \equiv \frac{\begin{vmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 2a & -1 & 2aI_s \\ 2 & 3 & 2I_s \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 2a & -1 & 3 \\ 2 & 3 & -1 \end{vmatrix}}$$

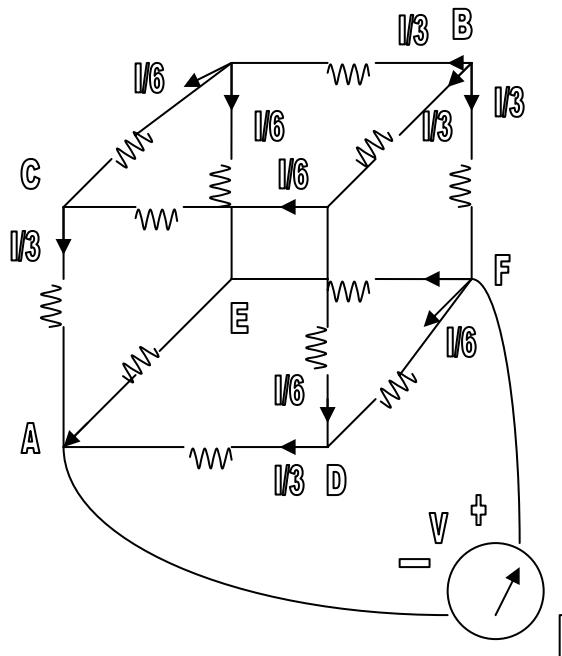
اگر  $a=1$  باشد واضح است که  $V_0$  نا معین شده و نمی توان آن را حساب کرد

۱۰۷ - مقاومت معادل دو سر A , B را تعیین کنید. ( مقاومت هر یال برابر R است )





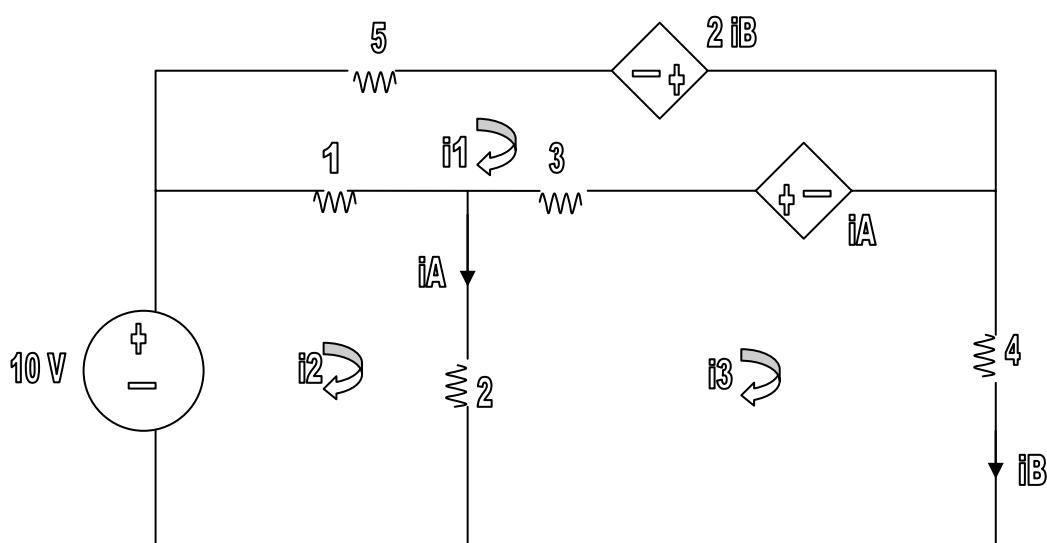
حل : بدین منظور منبع جریان ازمایشی  $I$  را به سر  $B$ ,  $A$  وصل کرده و با توجه به تقارن مدار جریان شاخه هارا تعیین خواهیم کرد



با نوشتن معادله kvl در حلقه ABFEA داریم :

$$-V + \frac{I}{3}R + \frac{I}{6}R + \frac{I}{3}R = 0 \rightarrow V = \frac{5}{6}IR \rightarrow R_{eq} = V/I = \frac{5}{6}R$$

۱۰۸ - مدار شکل مسیله را به روش مش تحلیل کنید و  $i_a$ ,  $i_b$  را بدست اورید





حل : با توجه به شکل مسیله داریم :

$$iA = i2 - i3 , \quad iB = i3$$

$$1 \rightarrow 5i1 - 2(i3) - (i2 - i3) + 3(i1 - i2) + (i1 - i2) = 0$$

$$2 \rightarrow -10 + (i2 - i1) + 2(i2 - i3) = 0$$

$$3 \rightarrow 2(i3 - i2) + 3(i3 - i1) + (i2 - i3) + 4i3 = 0$$

$$\rightarrow \{ 9i1 - 2i2 - 4i3 = 0$$

$$-i1 + 3i2 - 2i3 = 10$$

$$-3i1 - i2 + 8i3 = 0 \}$$

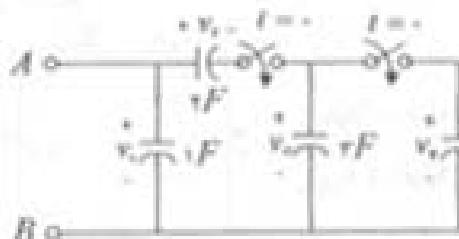
$$\left| \begin{array}{ccc|c} 9 & -2 & -4 & \\ -1 & 3 & -2 & \equiv 130 \\ -3 & -1 & 6 & \end{array} \right| \xrightarrow{\text{Row operations}} \left| \begin{array}{ccc|c} 9 & 0 & -4 & \\ -1 & 10 & -2 & \equiv 60 \\ 3 & 0 & 8 & \end{array} \right| \equiv 60/13 A$$

$$i3 \equiv 1/130 \left| \begin{array}{ccc|c} 9 & -2 & 0 & \\ -1 & 3 & 10 & \equiv 15/13 A \\ -3 & -1 & 0 & \end{array} \right|$$

$$\rightarrow iA = i2 - i3 = 60/13 - 15/13 = 45/13 A , \quad iB = i3 = 15/13 A$$



Volution



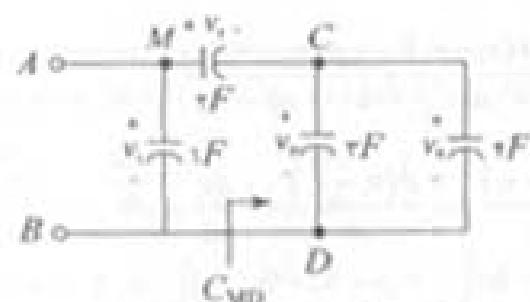
$$\Rightarrow V_0(z^-) = \tau F, V_0(z^+) = \tau F, V_0(z^+) = \tau F \quad (1)$$

در لحظه  $t = 0$  کلیدها بسته می شوند

ظرفیت خازن معادل در سر A بسته

شکل مسئله

حل: بعد از بسته شدن کلید ها مدار به صورت زیر خواهد بود



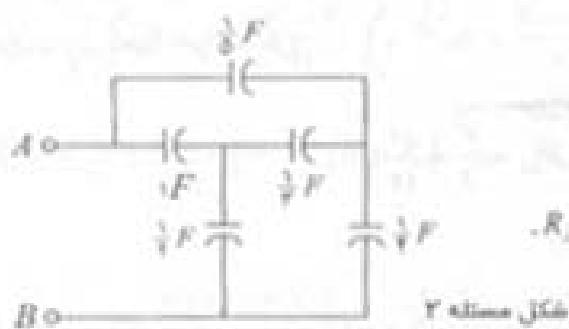
$$\mathcal{L}(q) = C_1 V_0(z^-) + C_1 V_0(z^+) + C_2 V_0(z^-) + C_2 V_0(z^+) = 1 + \tau + 1 + \tau \tau = \tau z \quad \Rightarrow \quad q_1 + q_{MD} = \tau z$$

$$V_0 = V_{MD} \Rightarrow \frac{q_1}{C_1} = \frac{q_{MD}}{C_{MD}} \Rightarrow \frac{q_1}{1} = \frac{q_{MD}}{(\tau + \tau)\tau} \Rightarrow q_{MD} = \frac{\tau}{\tau + \tau + \tau} q_1 \Rightarrow C_{MD} = \frac{\tau}{\tau + \tau + \tau} F$$

$$\Rightarrow \begin{cases} q_1 + q_{MD} = \tau z \\ q_{MD} = \frac{\tau}{\tau + \tau} q_1 \end{cases} \Rightarrow q_1 = \frac{\tau z}{\tau + \tau} \Rightarrow V_{MD}(z) = V_0 = \frac{q_1}{C_1} = \frac{\tau z}{\tau + \tau} V$$

$$C_{MD} = C_1 + C_{MD} = 1 + \frac{\tau}{\tau + \tau} = \frac{2\tau}{\tau + \tau} F$$

Volution



$$\Rightarrow C_{MD} = ? \quad (1)$$

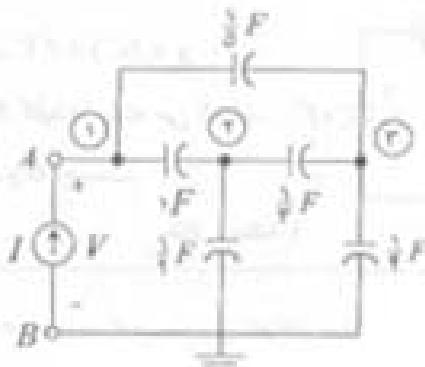
(2) خازنهای فوق را با مقاومت هایی که رسانایی آنها

می باشد تعریف کنیم  $R_{MD} = ?$



حل: بدین مقدور منع جریان آزمایش  $I$  را به در سر  $A$  و  $B$  رصل کرد و دنگ در سر آن را بذلت

س اور ۳



$$\textcircled{1} \text{ نسبت KCL} \rightarrow -I + \frac{d(v_r - v_s)}{dt} + \frac{d(v_s - v_e)}{R} = 0$$

$$\textcircled{2} \text{ نسبت KCL} \rightarrow \frac{d(v_r - v_s)}{C} + \frac{d(v_s - v_e)}{R} + \frac{dv_e}{L} = 0$$

$$\textcircled{3} \text{ نسبت KCL} \rightarrow \frac{d(v_r - v_s)}{C} + \frac{d(v_s - v_e)}{R} + \frac{dv_e}{L} = 0$$

$$\begin{aligned} & \left\{ \begin{array}{l} \frac{dv_r}{dt} - \frac{dv_s}{dt} - \frac{dv_e}{dt} = \Delta I \\ \frac{dv_s}{dt} - \frac{dv_e}{dt} + \frac{dv_r}{dt} = 0 \end{array} \right. \rightarrow \frac{dV}{dt} = \frac{dv_r}{dt} = \begin{vmatrix} \Delta I & -\Delta & -1 \\ 0 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{vmatrix} = \frac{\partial r}{\partial t} I \\ & \left. \begin{array}{l} \frac{dv_e}{dt} + \frac{dv_s}{dt} - \frac{dv_r}{dt} = 0 \\ \frac{dv_e}{dt} + \frac{dv_s}{dt} - \frac{dv_r}{dt} = 0 \end{array} \right. \begin{vmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{vmatrix} = \frac{\partial r}{\partial t} I \end{aligned}$$

$$\rightarrow I = \frac{\partial r}{\partial t} \frac{dV}{dt} \rightarrow C_{st} = \frac{\partial r}{\partial t} F$$

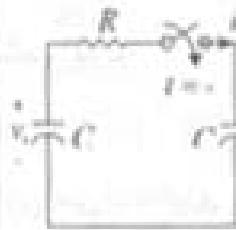
حال اگر بجای عازم برق از منابع، که رسانایش آنها همان طبقیت عازم‌ها باشد تعیین کنید و واضح است که معادله  
صورت زیر تغییر خواهد کرد

$$IV_r - \Delta V_r - V_s = \Delta I$$

$$IV_r - \Delta V_r + \Delta V_e = 0 \rightarrow V = V_s = \frac{\partial r}{\partial t} I \rightarrow R_{st} = \frac{V}{I} = \frac{\partial r}{\partial t} \Omega$$

$$\Delta V_r + \Delta V_e - IV_r = 0$$

## تمام



$$V_i(t) = V_s, \quad V_o(t) = V_c \quad (1)$$

(ج) اگر  $i(t) > 0$  و از این نتیجه در فاصله  $(t, T)$  را حساب کنید.

(د) ب- $V_i = ?$  و  $V_o = ?$  برای  $t \rightarrow \infty$  را تعیین کنید. از  $t \rightarrow \infty$  از این نتیجه.

دیگر نتیجه در خازنها و ابرازی نتیجه در مقاومت را نیز حساب کنید.

چه رابطه ای میان ابرازی ها وجود دارد.

شکل مسئله ۷

(ج) ب- اگر  $R \rightarrow \infty$  چه اتفاقی رخ می دهد و نتیجه مذکور بذست آمده در

مسئله (ب) چیست.

حل: اگر با توجه به مذکور از پیش داده شده با توجه به شکل مسئله ۷ داریم:

$$i(t) = \frac{V_i(t) - V_o(t)}{R} = \frac{V_i - V_o}{R}, \quad \frac{dv_o}{dt} = -\frac{i}{C}, \quad \frac{dv_i}{dt} = \frac{i}{C}$$

$$KVL \rightarrow -V_i + i(R + V_o) = 0 \rightarrow -V_i + \frac{1}{C} \int (-i) dt + i(R + V_o) + \frac{1}{C} \int idt = 0$$

$$\rightarrow \frac{di}{dt} + \frac{1}{RC} i = 0 \rightarrow i(t) = ke^{-\frac{t}{RC}}$$

$$i(t) = \frac{V_i - V_o}{R} \rightarrow \frac{V_i - V_o}{R} = k \rightarrow i(t) = \frac{V_i - V_o}{R} e^{-\frac{t}{RC}}, \quad t \geq 0$$

$$W_s(t, T) = \int_t^T R i(t) dt = \int_t^T R \left( \frac{V_i - V_o}{R} \right) e^{-\frac{t}{RC}} dt = \frac{C(V_i - V_o)}{R} \left( 1 - e^{-\frac{T-t}{RC}} \right)$$

با توجه به شکل مسئله ۷ داریم:

$$V_o = V_i + \frac{1}{C} \int_t^T (-i) dt = V_i - \frac{V_i - V_o}{RC} \int_t^T e^{-\frac{t}{RC}} dt = \frac{V_i - V_o}{C} e^{-\frac{T-t}{RC}} + \frac{V_i + V_o}{C} \rightarrow \lim_{t \rightarrow \infty} V_o = \frac{V_i + V_o}{C}$$

$$V_o = V_i + \frac{1}{C} \int_t^T idt = V_i + \frac{V_i - V_o}{RC} \int_t^T e^{-\frac{t}{RC}} dt = \frac{V_i - V_o}{C} e^{-\frac{T-t}{RC}} + \frac{V_i + V_o}{C} \rightarrow \lim_{t \rightarrow \infty} V_o = \frac{V_i + V_o}{C}$$

$$W_{C_1}(x) = \frac{1}{C} C \left( \lim_{t \rightarrow \infty} V_o \right) = \frac{1}{C} C \left( V_i + V_o \right) \quad , \quad W_{C_2}(x) = \frac{1}{C} C \left( \lim_{t \rightarrow \infty} V_o \right) = \frac{1}{C} C \left( V_i + V_o \right)$$

ابرازی نتیجه در مقاومت به ابرازی  $t \rightarrow \infty$  بذست.

$$W_s(t, \infty) = \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{C(V_i - V_o)}{R} \left( 1 - e^{-\frac{T-t}{RC}} \right) = \frac{1}{C} C \left( V_i - V_o \right)$$

افزایی ذخیره شده اولیه در خازنهای برابر است با:

$$W_{\text{ex}}(+) + W_{\text{ex}}(-) = \frac{\lambda}{\tau} CV_+^* + \frac{\lambda}{\tau} CV_-^*$$

محاسبه داریم:

$$W_{\text{ex}}(\infty) + W_{\text{ex}}(\infty) + W_R(\infty, \infty) = \frac{\lambda}{\tau} C(V_+ + V_-)^* + \frac{\lambda}{\tau} C(V_+ - V_-)^* = \frac{\lambda}{\tau} CV_+^* + \frac{\lambda}{\tau} CV_-^*$$

و این یعنی اینکه افزایی ذخیره شده در خازنهای در ابتدای کار برابر افزایی ذخیره شده در خازنهای بعد از تلف شده در مقاومت می‌باشد (عمل بقای افزایی)

به - با غفار دادن  $\rightarrow R \rightarrow$  داریم

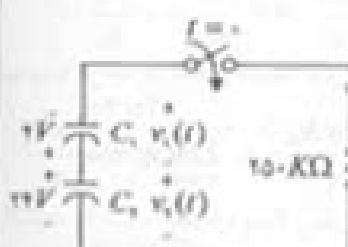
$$i(t) = 0, \quad v_r(t) = v_r(0) = \frac{V_+ + V_-}{\tau}, \quad W_R(0, \infty) = 0.$$

در این حالت افزایی تلف شده به صورت افزایی خوارج مقاومت  $R$  نخواهد بود و این اختلاف افزایی براسطه جریان ضربه ای بعد از پنهان کلید می‌باشد که در ادامه آن را بدست خواهیم آورد. بدین مطوفور انتگرال  $i(t)$  را در نمایش - تابع حساب می‌کنیم

$$\int_0^t i(t') dt' = \int_0^t \frac{V_+ - V_-}{R} e^{-\frac{t'}{\tau}} dt' = \tau C(V_+ - V_-) \left( 1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right)$$

واضح است که اگر  $R \rightarrow \infty$  شود، آنکه  $\int_0^t i(t') dt' = \tau C(V_+ - V_-) \delta(t)$

می‌باشد که یک جریان ضربه باشد  $\tau C(V_+ - V_-)$  در لحظه  $t = 0$  است.



$$C_1 = \tau \cdot \mu F \quad \text{و} \quad C_2 = 5 \mu F, \quad v_r(+) = 10 V, \quad v_r(-) = -10 V \quad \text{(الف)}$$

(الف-برای  $t \geq 0$ )  $i(t), v_r(t), v_r(0)$  را باید

(ب-افزایی ذخیره شده اولیه در خازنهای  $C_1$  و  $C_2$  را تعیین کنید.

(ب-افزایی تلف شده در مقاومت  $10 \cdot K\Omega$  را تعیین کنید. آیا همه

(الف) افزایی اولیه خازنهای به مقاومت تحریل داده مشترک توضیح دهد.

شکل مسئله ۱

$$\text{حل: الف - با نوجوه به شکل مسئله } I(0) = \frac{v_r(+) + v_r(-)}{10 \cdot K\Omega} = \frac{10 V}{10 \cdot K\Omega} = 1 \cdot \mu A \quad \text{و با نوشتن KVL}$$

در نهای حلقة مدار داریم

$$-v_1 + v_1 + v = 0 \Rightarrow -11 - \frac{3}{x_1 x_2} \int_0^t i(t) dt + 9 - \frac{3}{x_0 x_1} \int_0^t i(t) dt + 10 \times 1.7 i(t) = 0$$

$$\Rightarrow \frac{di(t)}{dt} + i(t) = 0 \Rightarrow i(t) = Ke^{-t}$$

$$f(\cdot) = \mu \cdot \mu A \quad \rightarrow \quad K := A \cdot \mathbb{R}^{n_1 \times n_2} \quad \rightarrow \quad f(t) = A \cdot \mathbb{R}^{n_1 \times n_2} e^t$$

$$v(t) = \tau_{\mathcal{G}^+}(t) v^*(t) = t^{-2}$$

$$v_i(t) = V_i + \frac{1}{C} \int_{t_0}^t -i(t') dt' = -1 - \frac{1}{\lambda C \tau_{i-1}} \int_{t_0}^t A_i x e^{-t'} dt = -1 + i(t) e^{-t}$$

$$y_+(t) = y(t) - y_-(t) = t \cdot e^{-t} - (-t + 1 \cdot e^{-t}) = 2t + e^{-t}$$

ب - فرایندی دامنه شده ایندیکه در علاوه بر هم رت زیر مذکوت می‌باشد.

$$W_i(z) = \frac{1}{z} C_i v_i'(z) = \frac{1}{z} \times 0 \times z^{-2} \times (z)^i = 0 \times z^{-1} = 0$$

$$W_i(z) = \frac{1}{z} C_i V_i(z) = \frac{1}{z} \pi(\pm \pi \lambda z)^{-1} \pi(\mp \pi)^i = \delta(\mp \lambda z)^{i+1} W_i$$

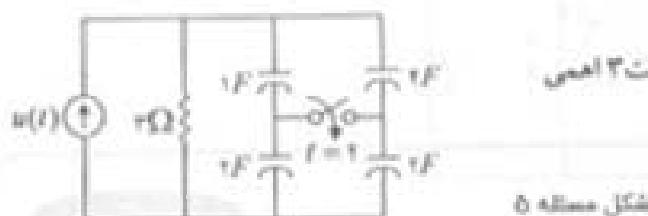
ب - ارزی کل دخیره شده در مفاوضت هم رنگ و باید باشد

$$W(s,t) = \int_0^t R(t') ds' = A \cdot s \cdot t^{-\alpha} \cdot e^{-\beta t} = A \cdot s \cdot t^{-\alpha} \left( 1 - e^{-\beta t} \right)$$

$$W(x, \infty) = \lim_{t \rightarrow \infty} A_t(x) t^{-\frac{1}{2}} \left(1 - e^{-\lambda t}\right) = A_\infty(x) t^{-\frac{1}{2}} W$$

سلام من همه تو زنی باخیر، نمایه اولیه خارجیها به مذکور است تجویل را داده بتم.

Page 1

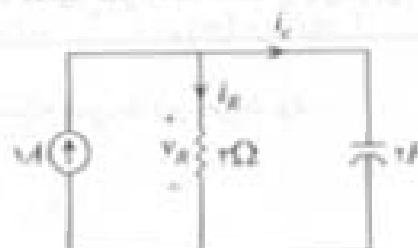


۱) رکاز اوله خازنها صفر است. رکاز خازن است ۲ افسر

راوی نام: حبیب

8 of 8

حل: در فاصله  $0 < x < \pi$ ، کلید  $\sin x = 0$ ، پس ازین  $x = 0$  و  $x = \pi$  پذیرفت (بر عواید)



من دوستم که مدار را با اتصال گشتاور به بروز در نظر گیریم:

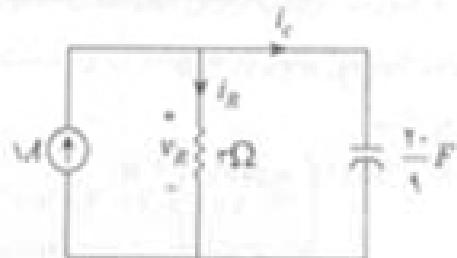
$$v_R(s) = s \quad , \quad v_R(\infty) = \tau V \quad , \quad T = RC = \tau$$

$$\rightarrow v_R(t) = (v_R(s) - v_R(\infty))e^{-\frac{t}{\tau}} + v_R(\infty) = (s - \tau)e^{-\frac{t}{\tau}} + \tau = \tau \left( 1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right)$$

و با مفرض  $v_R(t) = a + be^{-\frac{t}{\tau}}$  داریم:

$$\begin{cases} v_R(s) = s & \rightarrow a + b = s \\ v_R(\infty) = \tau & \rightarrow a = \tau \end{cases} \rightarrow b = -\tau \rightarrow v_R(t) = \tau \left( 1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right)$$

$$C_{eq} = \frac{(1+\tau)(\tau+\tau)}{(1+\tau) + (\tau+\tau)} = \frac{\tau}{2} \quad \text{کامپرسور را در مدار بصورت زیر خواهد داشت:}$$



$$v_R(t) = \tau \left( 1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right) \Big|_{t=0} = s/V \quad , \quad v_R(\infty) = \tau V \quad , \quad T = RC = \frac{\tau}{r}$$

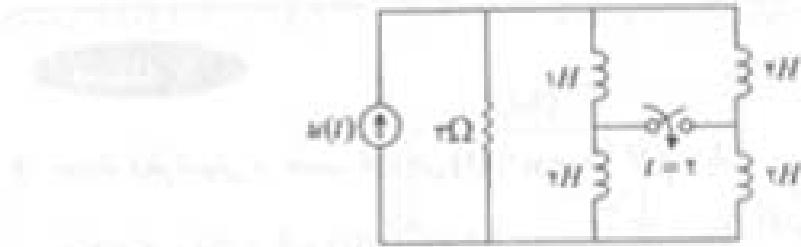
$$\rightarrow v_R(t) = (v_R(t) - v_R(\infty))e^{-\frac{(t-\tau)}{\tau}} + v_R(\infty) = (s/V - \tau)e^{-\frac{t-\tau}{\tau}} + \tau = \tau - s/V e^{-\omega_0(t-\tau)}$$

$$\rightarrow v_R(t) = \begin{cases} \tau \left( 1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right) & , \quad t \leq \tau \\ \tau - s/V e^{-\omega_0(t-\tau)} & , \quad t \geq \tau \end{cases}$$

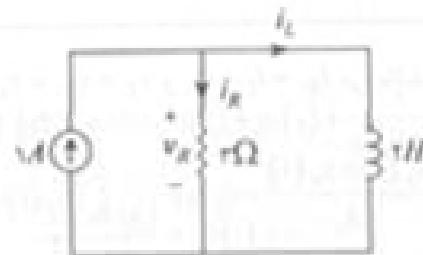
### مسئله ۵

۱) در شکل مسئله ۵ همه خازنها را با سلنهایی با اندرکاتانس مساوی ظرفیت خازنها نمایش گردید و فرض کنید بینان اولیه همه سلنهای صفر باشد. مسئله را بازدیدگر حل کنید.

حل: در این حالت شکل مسئله بصورت زیر خواهد بود:



برای  $t > T$  ، تکید سه سیم باشد، بنابراین مدار بصورت زیر خواهد بود:

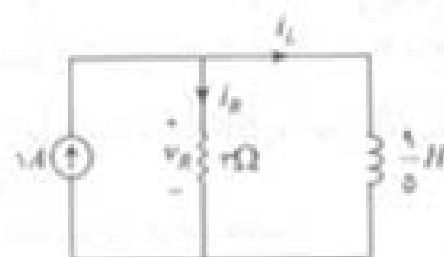


من دارم که سلف در اینجا مدار باز بوده و در نهایت انتقال کوتاه خواهد شد بنابراین داریم:

$$v_R(0) = \tau V \quad , \quad v_R(\infty) = 0 \quad , \quad T = \frac{L}{R} = \frac{1}{\tau}$$

$$\Rightarrow v_R(t) = (v_R(0) - v_R(\infty)) e^{-\frac{t}{T}} + v_R(\infty) = (\tau - 0) e^{-\frac{t}{\tau}} + 0 = \tau e^{-\frac{t}{\tau}}$$

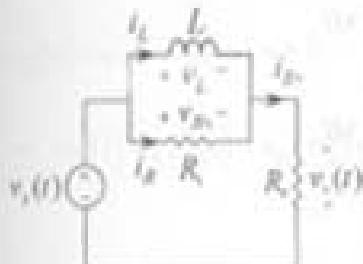
برای  $t > T$  ، تکید سه سیم بنابراین مدار بصورت زیر خواهد بود:



$$v_R(0) = \tau e^{-\frac{t}{\tau}} \Big|_{t=0} = \tau e^0 = \tau / 10 \quad , \quad v_R(\infty) = 0 \quad , \quad T = \frac{L}{R} = \frac{\tau}{5}$$

$$\Rightarrow v_R(t) = (v_R(0) - v_R(\infty)) e^{-\frac{(t-\tau)}{T}} + v_R(\infty) = \tau / 10 e^{-\frac{t-\tau}{\tau}}$$

$$\Rightarrow v_R(t) = \begin{cases} \tau e^{-\frac{t}{\tau}} & , \quad 0 \leq t < \tau \\ \tau / 10 e^{-\frac{t-\tau}{\tau}} & , \quad t \geq \tau \end{cases}$$



T-1000 | 163

لیکن  $L = \frac{1}{\tau} H$  (تقریباً) می‌باشد.

$$(v_r(t) = e^{-\frac{t}{T}} u(t), R_1 = r\Omega, R_2 = i\Omega)$$

۷) را چنان تعین کنید که خروجی (۱) برابر تمام زمانها

10

**حل:** با توجه به شکل  $-v_{B_2} = v_{B_1} + v_{B_3}$  و  $v_{B_1} = v_{B_3} = v_i - v_s$  می‌بینید پتانسیل ذره  $s$ :

$$l_p - l_E - l_L = \pi \rightarrow \frac{v_o(t)}{R} - \frac{v_o(t) - v_e(t)}{R} - l_L(\pi) - \frac{\pi}{L} \int_0^\pi (v_e(t) - v_o(t)) dt = \pi$$

$$\rightarrow \frac{\partial v_a(t)}{\partial t} = \frac{d(v_i(t) - v_a(t))}{\tau R dt} - \frac{r}{\tau}(v_i(t) - v_a(t)) = 0$$

$$\Rightarrow \frac{dv_a(t)}{dt} + \tau v_a(t) = \frac{\tau}{\tau} \frac{dv_r(t)}{dt} + \tau v_r(t) = \frac{\tau}{\tau} \left( -\frac{v}{\tau} \right) e^{-\frac{t}{\tau}} + \tau v_r(t) \Rightarrow \frac{dv_a(t)}{\tau dt} + v_a(t) = v_r(t), t \geq 0$$

با توجه به مدار واضح است که مقدار اولیه  $(t_0)$  به مقدار ثالثیه  $(t_1)$  و  $(t_2)$  بستگی دارد که با برداشت قسمی و نیز درجهانی و فاکتور جمع لغایت آن را بدست می‌توانیم

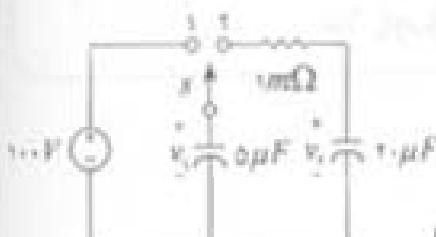
$$v_s(z) = \frac{R_s}{R_s + R_i} v_s(z) + R_i \left( \frac{R_s}{R_s + R_i} \right) i_s(z) = \frac{\tau}{\tau} v_s(z) + \tau i_s(z) = \frac{\tau}{\tau} + \tau i_s(z)$$

حروف اسیمی: معادله دینه‌گذاری، بحث آنده و ملکیت

$$v_a(t) = K e^{-\alpha t}, \quad v_a(s) = \frac{1}{t} + u_{f_L}(s) \quad \Rightarrow \quad v_a(t) = \left[ \frac{1}{t} + u_{f_L}(s) \right] e^{-\alpha t}$$

خواهیم کرد (زیرا  $t = 0$ )، باشد مثلاً: خواهیم داشت:

$$\frac{1}{z} + \psi_1(z) = z \implies \psi_1(z) = -\frac{1}{z} + A$$



24 of 24

۴) کلید آبروی > ا در وظیفت آبوده و در > f به  
وظیفت ۲ می برد ۷ در > را برای > ا حساب

حل : از آنجا که کلید ۲ بزمان  $t < 0$  در موضع ۱ است ولی  $V_1(z) = V_2(z)$  باشد  
 (۱)  $t > 0$  مدار مدورت بین موارد شده



با نظرنگاری تنها مدار ۱ مدار KVL

$$-V_1 + V_R + V_2 = 0$$

$$\rightarrow -\left(V_1(z) + \frac{1}{Q \times 1} \int_z^t i(t') dt' + V_2(z)\right) + V_R + i(t) + V_1(z) + \frac{1}{1 \times 1} \int_z^t i(t') dt' = 0$$

$$\rightarrow \frac{1}{Q} i(t) + \frac{di(t)}{dt} + \frac{1}{1} i(t) = 0 \rightarrow \frac{di(t)}{dt} + \frac{1}{1} i(t) = 0$$

$$\rightarrow i(t) = K e^{-\frac{1}{1} t}, \quad i(z) = \frac{V_1(z) - V_2(z)}{1 \times 1} = 1 \cdot \mu A \rightarrow K = 1 \cdot \mu A \rightarrow i(t) = 1 \cdot \mu A e^{-\frac{1}{1} t}$$

$$\begin{aligned} \rightarrow V_1(t) &= V_1(z) + \frac{1}{C_1} \int_z^t i(t') dt' = 1 \cdot \mu A + \frac{1}{Q \times 1} \int_z^t -1 \cdot \mu A e^{-\frac{1}{1} t'} dt \\ &= 1 \cdot \mu A + K_1 \left( e^{-\frac{1}{1} t} - 1 \right) = 1 \cdot \mu A + K_1 e^{-\frac{1}{1} t} \end{aligned}$$

$$V_2(t) = V_2(z) + \frac{1}{C_2} \int_z^t i(t') dt' = 0 + \frac{1}{1 \times 1} \int_z^t -1 \cdot \mu A e^{-\frac{1}{1} t'} dt' = 1 \cdot \mu A \left( 1 - e^{-\frac{1}{1} t} \right)$$

آنچه در این روش و نظرنگاری در سر عبارتها را بدست معرفیم این است که  $i(t) = q_1 + q_2$

$$\frac{q_1}{C_1} = \frac{q_2}{C_2} \rightarrow \frac{q_1}{Q} = \frac{q_2}{1} \rightarrow q_1 = tq_2$$

از این دو جمله اصلی نتیجه می‌شود

$$q_1 + q_2 = C_1 V_1(z) = 5 \cdot \mu C \rightarrow q_1 + tq_2 = 5 \cdot \mu C \rightarrow q_1 = 5 \cdot \mu C$$

$$\rightarrow V_1(\infty) = V_2(\infty) = \frac{q_1}{C_1} = \frac{5 \cdot \mu C}{5 \mu F} = 1 V$$

نتیجه (مالی مدار بین این دو مدار است) :

$$T = RC = 1 \times 1 / \frac{Q + 1}{Q} \times 1 \cdot \mu A = 1$$

$$\rightarrow V_1(t) = (V_1(z) - V_1(\infty)) e^{-\frac{t}{T}} + V_1(\infty) = (1 - 1) e^{-\frac{t}{1}} + 1 = 1 - e^{-t} + 1.$$

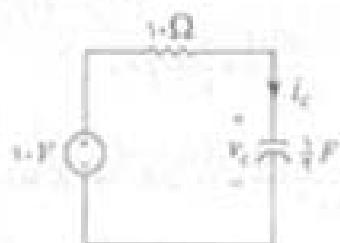


$$\rightarrow i_c(t) = (i_c(0) - i_c(\infty)) e^{-\frac{t}{T}} + i_c(\infty) = (i_c(0) - 1) e^{-\frac{t}{T}} + 1 \Rightarrow i_c(t) = 1 - e^{-\frac{t}{RC}}$$



$$t > 0 \text{ با } i_c(t) = ? , v_c(t) = ? \text{ (Q)}$$

حل: برای  $t < T$  مدار بصورت زیر خواهد بود:

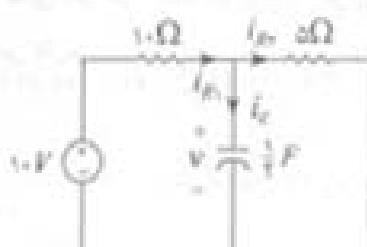


من دارم که خازن ابتدا بصورت اتصال کوتاه و در نهایت بصورت مدار باز عمل می کند. بنابراین درین:

$$i_c(t) = \frac{V}{R} = 1A , i_c(\infty) = 0 , T = RC = 1 \left( \frac{1}{2} \right) = 0.5$$

$$\rightarrow i_c(t) = (i_c(0) - i_c(\infty)) e^{-\frac{t}{T}} + i_c(\infty) = e^{-\frac{t}{0.5}} = e^{-2t}$$

برای  $t \geq T$  مدار بصورت زیر خواهد بود:



$$i_c(\tau^+) = i_c(\tau^-) + i_{R^+}(\tau^+) = i_c(\tau^-) + \frac{v_c(\tau^+)}{2} = i_c(\tau^-) + \frac{1 - i_c(\tau^-)}{2}$$

$$= e^{-2\tau}(1) + \frac{1 - e^{-2\tau}}{2} = e^{-2\tau} + \frac{1}{2}$$

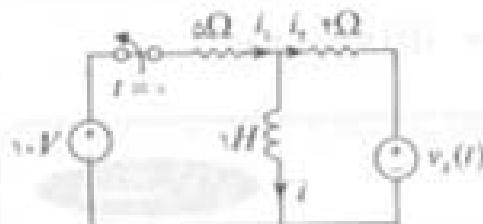
$$i_c(\infty) = 0 , T = RC = \frac{1 \times 2}{1 + 2} \left( \frac{1}{2} \right) = \frac{2}{3}$$



$$\rightarrow i_r(t) = (i_r(\tau) - i_r(\infty)) e^{-\frac{t-\tau}{T}} + i_r(\infty) = (-z/\tau_D) - z e^{-\frac{t-\tau}{T}} + z = -z/\tau_D e^{-\frac{t-\tau}{T}}$$

$$\rightarrow i_r(t) = \begin{cases} e^{-\frac{t-\tau}{T}}, & t < \tau \\ -z/\tau_D e^{-\frac{t-\tau}{T}}, & t \geq \tau \end{cases}$$

## مسئله ۱۰

الف)  $i(t) = ?$ ,  $v_i(t) = ?$ ,  $v_o(t) = ?$ ب)  $i(t) = ?$ ,  $v_i(t) = ?$ ,  $v_o(t) = ?$ 

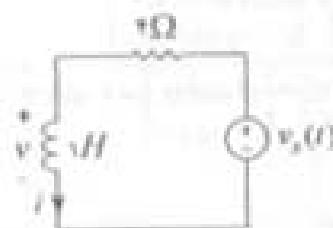
پ) کل مسئله

حل: الف - فلی از باز شدن کلید  $= 0$  برویم و سلف اتصال گونه است. پس این دنار بصورت زیر

نمودار بود



$$i(0+) = 0 \rightarrow i(t) = \frac{V_s}{R} = \tau A$$

و برای  $t > 0$  کلید باز بروید و نمودار بصورت زیر می باشد

$$-v - v_R + v_s = 0 \rightarrow -\frac{di}{dt} - RI + v_s = 0 \rightarrow \frac{di}{dt} + RI = V_s e^{-rt}, t > 0$$

که در اینجا با محاسبه پاسخ عمومی و شخصی معادله فوق، آن را حل شوایم کرد

$$r + \tau = 0 \rightarrow s_r = -r \rightarrow i_h(t) = k_r e^{-rt} \quad (\text{پاسخ عمومی})$$

$$i_p(t) = k_p e^{-rt} \rightarrow -rk_p e^{-rt} + rk_p e^{-rt} = 1 \cdot e^{-rt} \rightarrow rk_p = 1 \rightarrow k_p = 5$$

$$\rightarrow i(t) = i_h(t) + i_p(t) = k_r e^{-rt} + 5 e^{-rt}$$

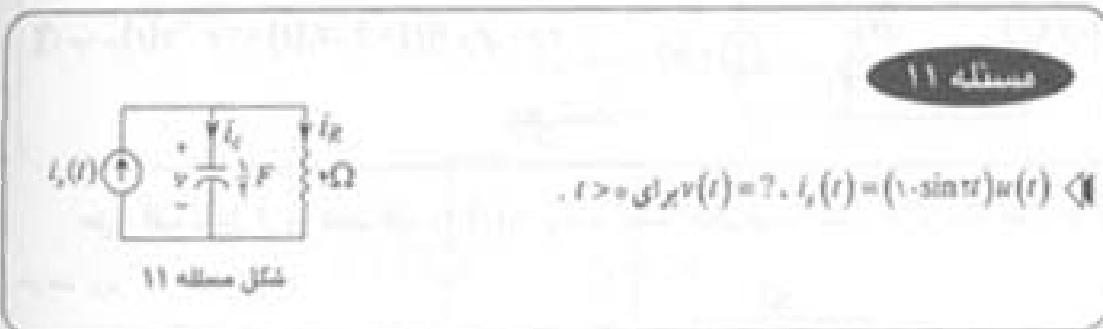
در نهایت با اعمال مقادیر اولیه جریان  $i$  را تجربه کنیم



$$i(t) = \tau \rightarrow k_i + \omega = \tau \rightarrow k_i = -\tau \rightarrow i(t) = \omega e^{-\tau t} - \tau e^{-\tau t}$$

ب - در این حالت واضح است که  $i(t)$  از حل کامل معادله  $\ddot{i}(t) + \Omega^2 i(t) = 1 \cdot e^{-\tau t}$  بدست می آید باقی صور معادله  $i(t) = k_i e^{-\tau t} + k_o e^{-\Omega t}$  می باشد با توجه به معادله دیفرانسیل ملاحظه می شود که  $1 \cdot e^{-\Omega t}$  از باقی صور بدست می آید بنابراین باقی صور را بصورت زیر در نظر می گیریم

$$\begin{aligned} i_p(t) &= k_i e^{-\tau t} \rightarrow (k_i e^{-\tau t} - \tau k_i e^{-\tau t}) + \tau k_i e^{-\tau t} = 1 \cdot e^{-\tau t} \rightarrow k_i e^{-\tau t} = 1 \cdot e^{-\tau t} \rightarrow k_i = 1 \\ \rightarrow i(t) &= k_i e^{-\tau t} + 1 \cdot e^{-\tau t}, \quad i(s) = \tau \rightarrow k_i = \tau \rightarrow i(t) = (\tau + 1)t e^{-\tau t} \end{aligned}$$



حل : با فرض اینکه در این اولیه مدار بروز صفر باشد خواهیم داشت :

$$i_r + i_x = i_s \rightarrow \frac{1}{\tau} \frac{dv}{dt} + \frac{v}{\tau} = i_s \rightarrow \frac{dv}{dt} + \frac{1}{\tau} v = \tau \cdot \sin \Omega t$$

$$\rightarrow v_s(t) = K e^{-\frac{1}{\tau} t}, \quad v_p(t) = A \sin \Omega t + B \cos \Omega t$$

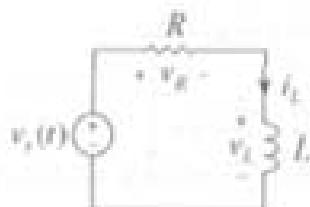
$$\rightarrow (\tau A \cos \Omega t - \tau B \sin \Omega t) + \left( \frac{1}{\tau} A \sin \Omega t + \frac{1}{\tau} B \cos \Omega t \right) = \tau \cdot \sin \Omega t$$

$$\begin{cases} \frac{1}{\tau} A - \tau B = \tau \cdot \\ \frac{1}{\tau} B + \frac{1}{\tau} A = 0 \end{cases} \rightarrow A = \frac{\tau}{\sqrt{\tau^2 + 1}}, \quad B = -\frac{1}{\sqrt{\tau^2 + 1}}$$

$$v(t) = v_s(t) + v_p(t) = K e^{-\frac{1}{\tau} t} + \frac{\tau}{\sqrt{\tau^2 + 1}} \sin \Omega t - \frac{1}{\sqrt{\tau^2 + 1}} \cos \Omega t$$

$$v(s) = 0 \rightarrow K + \frac{1}{\sqrt{\tau^2 + 1}} = 0 \rightarrow K = -\frac{1}{\sqrt{\tau^2 + 1}} \rightarrow v(t) = \frac{1}{\sqrt{\tau^2 + 1}} e^{-\frac{1}{\tau} t} + \frac{\tau}{\sqrt{\tau^2 + 1}} \sin \Omega t - \frac{1}{\sqrt{\tau^2 + 1}} \cos \Omega t$$

## مسئله ۱۷



۱۷)  $\varphi$  را چنان تعیین کنید که موجکوئه پاسخ گذراشی

در چریان  $t$  حاصل شود

$$v_s(t) = v_m \cos(\omega t + \varphi)$$

شکل مسئله ۱۷

حل: ابتدا را بحث می‌فرماییم

$$v_L + v_R = v_s \rightarrow L \frac{di_L}{dt} + Ri_L = v_m \cos(\omega t + \varphi) = v_m \cos \varphi \cos \omega t - v_m \sin \varphi \sin \omega t$$

$$\rightarrow i_L(t) = K e^{-\frac{Rt}{L}} + \underbrace{A \cos \omega t + B \sin \omega t}_{\text{پاسخ خصوص}} \quad \text{پاسخ عمومی}$$

ما فرض اینکه چریان اولیه سلف برای صفر باشد (از زیر)

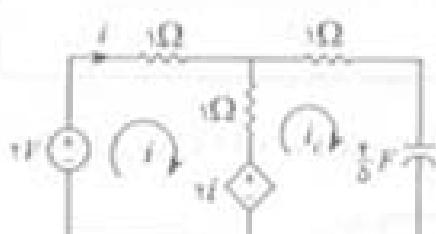
$$i_L(0) = 0 \rightarrow K + A = 0 \rightarrow K = -A$$

و شرط اینکه پاسخ گذراشته باشیم این است که  $i$  را با  $A = 0$  باشد. با جایگذاری پاسخ خصوص در معادله دیفرانسیل داریم

$$L(-A \sin \omega t + B \cos \omega t) + R(A \cos \omega t + B \sin \omega t) = v_m \cos \varphi \cos \omega t - v_m \sin \varphi \sin \omega t$$

$$\rightarrow \begin{cases} R_A + LB = v_m \cos \varphi \\ -LA + RB = -v_m \sin \varphi \end{cases} \rightarrow A = \frac{\begin{vmatrix} v_m \cos \varphi & LB \\ -v_m \sin \varphi & R \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} R & LB \\ -LA & R \end{vmatrix}} = \frac{(R \cos \varphi + L \sin \varphi) v_m}{R^2 + L^2 \omega^2}$$

$$A = 0 \rightarrow R \cos \varphi + L \sin \varphi = 0 \rightarrow \tan \varphi = -\frac{R}{L \omega} \rightarrow \varphi = \tan^{-1} -\frac{R}{L \omega}$$



۱۸)  $i$  اولیه خازن برای صفر است )  $i(t) = ?$  (

شکل مسئله ۱۸



حل: ذکر این نکته ضروری است که منع دوچرخه بایست در  $t=0$  وارد مدار می شود.

$$\textcircled{1} \text{ برای مش} \text{ KVL} \rightarrow -\tau + i + (i - i_c) + \tau i = 0 \rightarrow i_c = \tau i - \tau$$

$$\textcircled{2} \text{ برای مش} \text{ KVL} \rightarrow -\tau i + (i_c - i) + i_c + i_c(0) + \frac{0}{\tau} \int i_c dt = 0$$

$$\rightarrow -\tau i + (\tau i - \tau - i) + i + \frac{0}{\tau} \int (\tau i - \tau) dt = 0 \rightarrow i + \int (i - \frac{\tau}{\tau}) dt = 0 \rightarrow \frac{di}{dt} + i = \frac{\tau}{\tau}$$

$$\rightarrow i(t) = K_1 e^{-t} + K_2$$

با محاسبه پایان مدار

با جایگذاری پایان مدار در معادله دیفرانسیل  $i$  خواهد شد در اونه  $(*)$  را بدست خواهیم آورد از آنجا که  $i(0) = 0$  می باشد لذا در  $t = 0$  عازن اتصال کوتاه بوده و مدار بصورت زیر خواهد بود:



$$\textcircled{1} \text{ برای مش} \text{ KVL} \rightarrow -\tau + i + (i - i_c) + \tau i = 0 \rightarrow \tau i - i_c = \tau$$

$$\rightarrow i = \frac{\tau}{\tau} A$$

$$\textcircled{2} \text{ برای مش} \text{ KVL} \rightarrow -\tau i + (i_c - i) + i_c = 0 \rightarrow -\tau i + i_c = 0$$

$$i(0) = \frac{1}{\tau} \rightarrow K_1 + \frac{1}{\tau} = \frac{1}{\tau} \rightarrow K_1 = \frac{1}{\tau} \rightarrow i(t) = \frac{1}{\tau} e^{-t} + \frac{1}{\tau}, t \geq 0$$

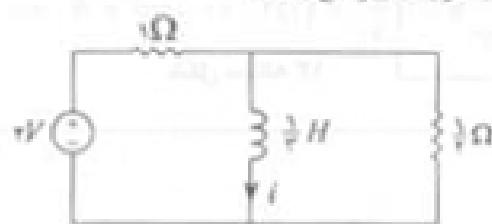


مسئله ۱۲

$i$  را برای  $t \geq 0$  محاسبه و رسم کنید

شکل مسئله ۱۲

حل: برای  $t < 0$  مدار بصورت زیر می باشد

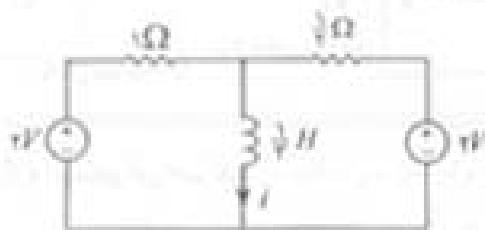


از آنجا که سلف دور  $i(t) = i(\tau)$  بصررت مدار باز و در  $t = \infty$  بصررت اتصال گوتنه عمل می کند لذا

$$T = \frac{L}{R} = \frac{\frac{1}{\omega}}{\frac{1}{\omega}} = 1 \text{ میلی ثابت (میلی سیستم)} \quad i(\infty) = \frac{V}{j\Omega} = jA$$

$$i(t) = (i(\tau) - i(\infty))e^{-\frac{t}{T}} + i(\infty) = (\tau - 1)e^{-t} + 1 = 1 + \tau e^{-t}$$

برای  $t \geq 0$  مدار بصررت زیر می باشد



بنا مداری استدای و نهایی  $i(t)$  را بدست خواهیم آورد

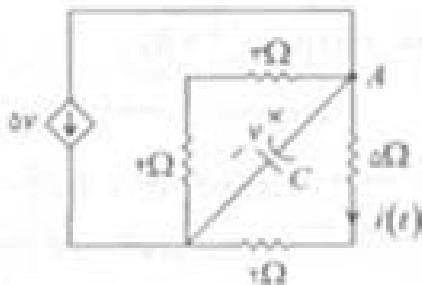
$$i(\tau) = 1 + \tau e^{-\tau} = 1/\sqrt{\pi} A \quad , \quad i(\infty) = \frac{V}{j\Omega} + \frac{jV}{j\Omega} = jA$$

حداده نسبت فیل  $T = 1$  می باشد بنابراین داریم

$$i(t) = (i(\tau) - i(\infty))e^{-\frac{t-\tau}{T}} + i(\infty) = (1/\sqrt{\pi} - j)e^{-t+\tau} + j = j - \tau/\sqrt{\pi} e^{-(t-\tau)}$$

$$\rightarrow i(t) = \begin{cases} \tau - \tau e^{-t} & , \quad 0 \leq t < \tau \\ j - \tau/\sqrt{\pi} e^{-(t-\tau)} & , \quad t \geq \tau \end{cases}$$

### مسأله ۱۳



$$, t \geq 0 \text{ با } i(0) = ? , v_c(\tau) = \tau V , C = 1mF \quad \text{Q}$$

حل مسئله

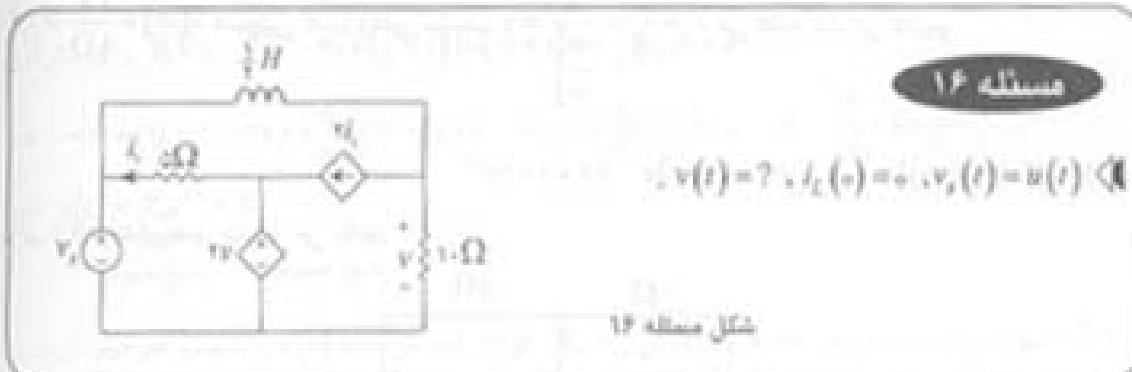
حل : با توجه KCL در A که مدار

$$5V + \frac{v}{\tau + \tau} + \frac{v}{\tau + \tau} + \tau \times \tau \times \frac{dv}{dt} = 0 \rightarrow \frac{dv}{dt} + 4\tau V/V = \tau \rightarrow v(t) = K e^{-4\tau V t}$$

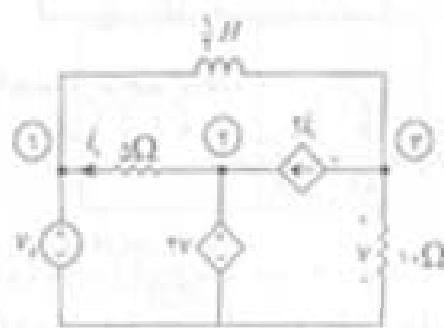
$$v(\tau) = -v_c(\tau) = -\tau \rightarrow K = -\tau \rightarrow v(t) = -\tau e^{-4\tau V t}$$



$$i = \frac{V}{\gamma} \rightarrow i(t) = -\frac{V}{\gamma} e^{-\gamma t}, \quad t > 0$$



حل: بدین منظور از تحلیل گیر، استفاده خواهیم کرد.



$$v_c = 1V, \quad v_s = 1V, \quad v_r = 1V, \quad i_c = \frac{dv_c}{dt}$$

$$\textcircled{1} \text{، گروه KCL: } \rightarrow i_c(s) + s \int_0^t (v - 1) dt + s \left( \frac{V - 1}{2} \right) + \frac{V}{1} = 0$$

$$\rightarrow s(v - 1) + \frac{1}{2} \frac{dv}{dt} + \frac{1}{1} \frac{dv}{dt} = 0 \rightarrow \frac{dv}{dt} + \frac{1}{2} \frac{dv}{dt} = \frac{v}{1} \rightarrow v(t) = K_1 e^{-\frac{t}{2}} + K_2$$

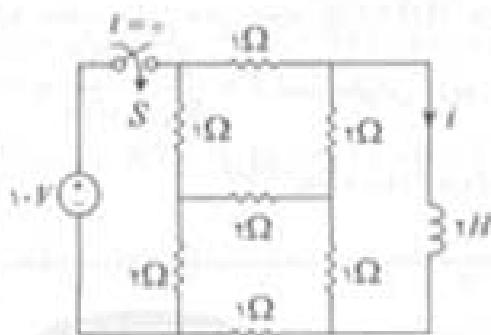
باخ خصوصی باخ خصوصی

با جایگذاری باخ خصوصی در معادله دiferانسیل ۱،  $K_2 = 1$  بدست من آید و برای محاسبه  $K_1$  باشد  $v(0)$  را  
بدست آوریم من دوهم که سلف در  $t = 0$  بحوزت مدار باز عمل من کند بهارون، KCL نوشتند برای گروه

$\textcircled{2}$  بحوزت زیر تغییر من کند

$$s \left( \frac{V - 1}{2} \right) + \frac{V - 1}{1} = 0 \rightarrow V - 1 = \frac{V - 1}{1} \rightarrow K_1 + 1 = \frac{1}{1} \rightarrow K_1 = -\frac{1}{1}$$

$$\rightarrow v(t) = 1 - \frac{1}{1} e^{-\frac{t}{2}}$$

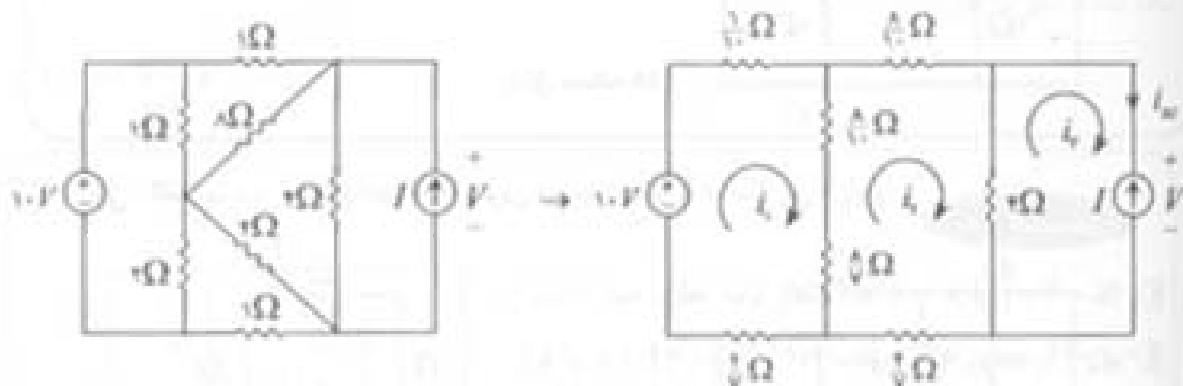


۱۷) مسئله

- با در نظر گرفتن مقدارها در لحظه های  $t=0$  و  $\infty$  بجزیان  $i_L(t)$  را برای تمام  $t > 0$  تعیین کنید.

شکل مسئله ۱۷

حل: بدین منظور معادل توان دو سر سلف را بدست من اوریم و برای این کار با استفاده از تبدیل ستاره به مثلث و بر عکس مدار را ساده می کنیم.



$$\textcircled{1} \quad \text{برای من KVL: } \rightarrow -V + \frac{I_1}{R_1} + \frac{A}{R_2}(I_1 - I_2) + \frac{A}{R_3}(I_1 - I_3) + \frac{1}{R_4}I_3 = 0$$

$$\textcircled{2} \quad \text{برای من KVL: } \rightarrow \frac{A}{R_2}(I_1 - I_2) + \frac{A}{R_3}(I_2 - I_3) + \frac{A}{R_4}I_3 + V + \frac{1}{R_5}I_2 = 0$$

$$\rightarrow \begin{cases} V\frac{1}{R_1} - V\frac{1}{R_2}I_1 = V \\ V\frac{1}{R_2}I_1 - V\frac{1}{R_3}I_2 = V\frac{1}{R_4} \end{cases} \rightarrow I_1 = \begin{vmatrix} V\frac{1}{R_1} & V \\ V\frac{1}{R_2} & V\frac{1}{R_3} \end{vmatrix} = -V/8V + 1/4, \quad I_2 = -I_1$$

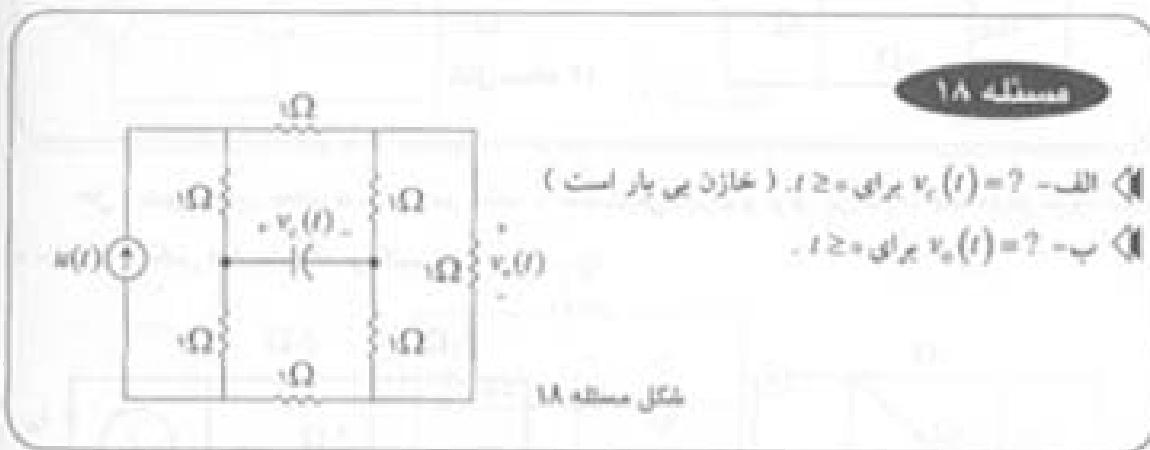
$$V = V(I_1 - I_2) = V(-V/8V + 1/4 + I) \rightarrow I = V/8V - V/4$$

$$\rightarrow I_{\infty} = V/4A \quad , \quad R_{\infty} = \frac{V}{I_{\infty}/A} = 1/4A\Omega$$

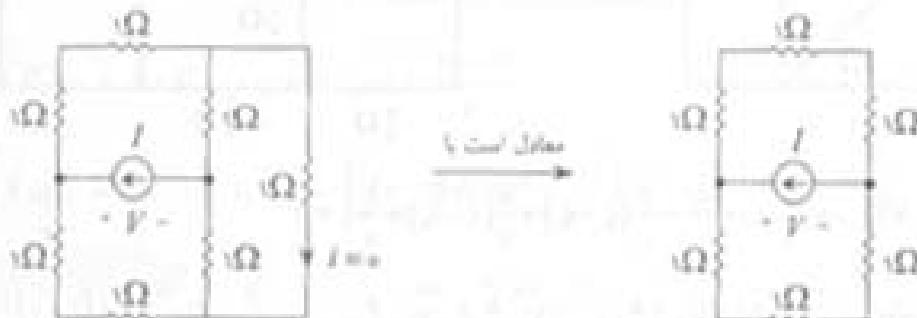
مس دایم سلف در لحظه  $t = 0$  (صورت مدار باز بود) و در  $t = \infty$  اتصال کوتاه خواهد بود از آنجا که جریان اولیه سلف برابر صفر است لذا  $i(0) = 0$  و  $i(\infty) = i_{\infty} = 1/1A = 1A$  همچنین ثابت (ماتریس مدار برابر

$$T = \frac{L}{R_{\text{th}}} = \frac{1}{1/1A} = 1\text{s}$$

$$i(t) = \left( i(0) - i(\infty) e^{-\frac{t}{T}} + i(\infty) \right) = \left( 0 - 1/1 \right) e^{-\frac{t}{1}} + 1/1 = 1 - e^{-t/1}$$



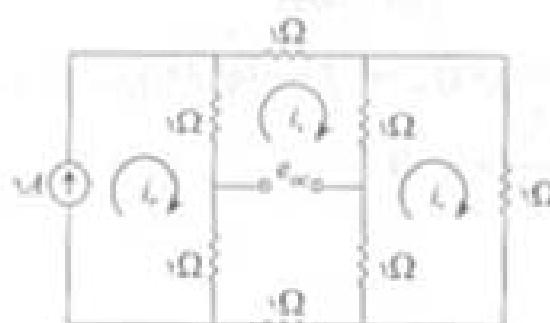
حل: اگر سیدنی مکثور لحظه معادل نویسن دور سر حازن را بدست می‌آوریم



سایر تغذیه جریان از مقاومت سمت راست غیرنام کند پس داریم:

$$R_{\text{th}} = \frac{V}{I} = \frac{\tau \times \tau}{\tau + \tau} = \frac{\tau}{2} \Omega$$

در ادامه وکیل مدار باز دور سر حازن را بدست خواهیم آورد





$$I_1 = 1A$$

○ ۱) KVL مبنی بر  $v_r$  می باشد  $\rightarrow (i_1 - i) + i_1 + (i_1 - i_2) + (i_1 - i_3) + i_1 + (i_1 - i) = 0$

○ ۲) KVL مبنی بر  $v_r$  می باشد  $\rightarrow (i_1 - i_2) + i_1 + (i_1 - i_3) = 0 \rightarrow \begin{cases} \tau i_1 - i_2 = 0 \\ -\tau i_1 + \tau i_3 = 0 \end{cases} \rightarrow i_1 = \frac{\tau}{4}, i_2 = \frac{\tau}{4}$

$$v_{ri} = (i_1 - i) + i_1 + (i_1 - i_3) = \tau i_1 - i_3 = \frac{\tau}{4} - \frac{\tau}{4} = 0$$

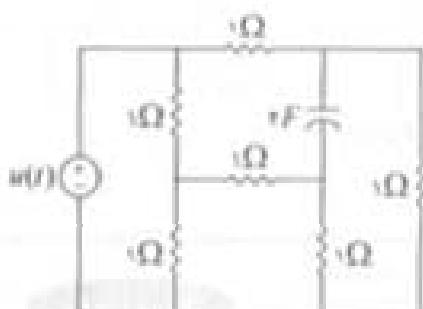
پس از اینکه عازم می باشد است  $i_1 = 0$  می بینیم  $v_r(t) = v_{ri} = 0$

$$v_r(t) = (v_r(0) - v_r(\infty))e^{-\frac{t}{T}} + v_r(\infty) = (0 - 0)e^{-\frac{t}{T}} + 0 = 0 \rightarrow v_r(t) = 0, t \geq 0$$

پس از آنکه دو سر عازم همواره مطابق باشند می توانیم مدار طرق یک مدار مذکور می باشد است. پس از این داریم:

$$v_r(t) = i_1 = \frac{\tau}{4} V, \quad t \geq 0$$

### مسئله ۱۷



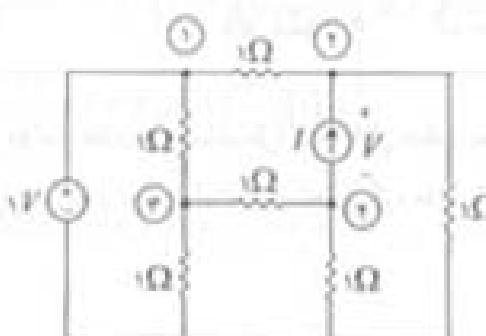
الف- اگر  $v_r(t) = 7V$  باشد،  $v_r(t)$  را که عازم صفر است

ب- اگر بجای عازم سلف  $L = 1H$  باشد،  $i_1(t)$  را که

همچنین  $i_1(t)$  را بدانید و حساب کنید

شکل مسئله ۱۷

حل: الف- ابتدا معادل توان دو سر عازم را بدست خواهیم آورد بدین منظور می بینیم سریان آزمایشی  $I$  را به این عازم فرازدایه و با استفاده از روش تحلیل گره دو سر این را بدست خواهیم آورد



$$v_r = 1V$$

$$\textcircled{1} \cdot \text{گرفتاری KCL} \rightarrow -I + e_1 - 1 + e_2 = 0$$

$$e_1 = \frac{1}{\tau} I + \frac{V}{\tau}$$

$$\textcircled{2} \cdot \text{گرفتاری KCL} \rightarrow e_1 - 1 + e_2 + e_3 - e_4 = 0 \rightarrow$$

$$\tau e_2 - e_4 = 1$$

$$\textcircled{3} \cdot \text{گرفتاری KCL} \rightarrow I + e_3 - e_2 + e_4 = 0$$

$$-e_2 + 2e_4 = -I$$

$$\rightarrow e_4 = -\frac{\tau}{\delta} I + \frac{1}{\delta} \rightarrow V = e_1 - e_4 = \frac{1}{\tau} I + \frac{V}{\tau} + \frac{\tau}{\delta} I - \frac{1}{\delta} = \frac{\tau}{\delta} I + \frac{V}{\tau} \rightarrow R_{\text{ex}} = \frac{\tau}{\delta} \Omega, e_{\text{ex}} = \frac{V}{\tau}$$

خازن ابتدا اتصال کوتاه و سیس مدار باز خواهد بود. بنابراین:

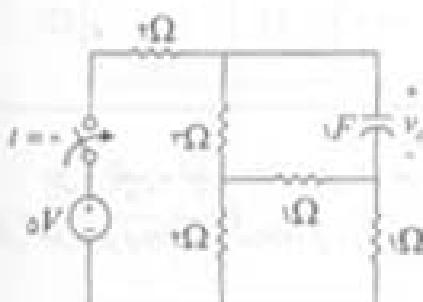
$$v_c(0) = 0, \quad v_c(\infty) = \frac{V}{\tau}, \quad T = RC = \left(\frac{\tau}{\delta}\right)(\tau) = \frac{\tau}{\delta} \text{ sec}$$

$$\rightarrow v_c(t) = (v(0) - v(\infty))e^{-\frac{t}{T}} + v(\infty) = \frac{V}{\tau} - \frac{V}{\tau} e^{-\frac{\delta t}{\tau}}, \quad t \geq 0$$

پس داشتم که مسلک ابتدا بصورت مدار باز و در نهایت به صورت اتصال کوتاه عمل می‌کند. بنابراین داریم:

$$i_L(0) = 0, \quad i_L(\infty) = i_{\text{ex}} = \frac{e_{\text{ex}}}{R_{\text{ex}}} = \frac{V}{\tau} A, \quad T = \frac{L}{R} = \frac{\tau}{\delta} = \frac{\tau}{\delta}$$

$$\rightarrow i_L(t) = (i_L(0) - i_L(\infty))e^{-\frac{t}{T}} + i_L(\infty) = \frac{V}{\tau} - \frac{V}{\tau} e^{-\frac{\delta t}{\tau}}, \quad t \geq 0$$



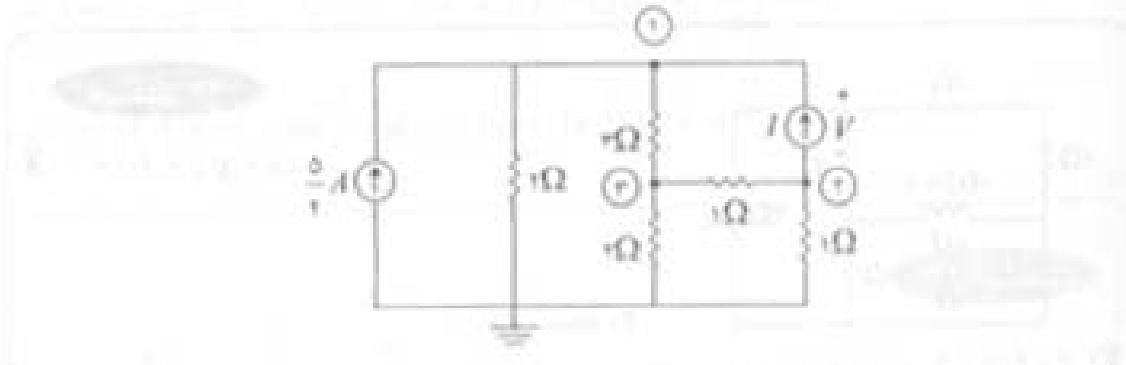
### ۷- مسأله

(۱) وکلاریویه خازن صفر است (۲)

(۳) وکلاریویه خازن صفر است (۴)

شکل مسئله ۷

حل: ابتدا معادل تومن دو سر خازن را حساب می‌کنیم. بدین منظور بجای خازن منع جریان آزمایش را فراز داده و با استفاده از تبدیل تومن به ترتیب و با استفاده از تحلیل گره مدار را تحلیل می‌کنیم.



$$\textcircled{1} \text{. } f_{\text{KCl}} = \frac{b}{x} + \frac{c}{y} + \frac{c - c_0}{x} = 1 \text{ m}$$

$$\textcircled{1}, \text{f}, \text{g}, \text{KCL} \rightarrow I + e_1 + e_2 - e_3 = 0$$

$$\textcircled{1} \cdot f_{\text{left}} \text{ KCL} \rightarrow \frac{e_1 - e_2}{r_1} + \frac{e_2}{r_2} + e_3 - e_1 = 0$$

	$\tilde{f} + 10$	$= -7$
$f$	$= -7 - 10$	
$c_1$	$= -17 - 10$	$= -17f - 17c_1 = \frac{17f}{-17} + \frac{17c_1}{-17}$
$\tilde{f}$	$= -7$	
$c_2$	$= -7 - 10$	

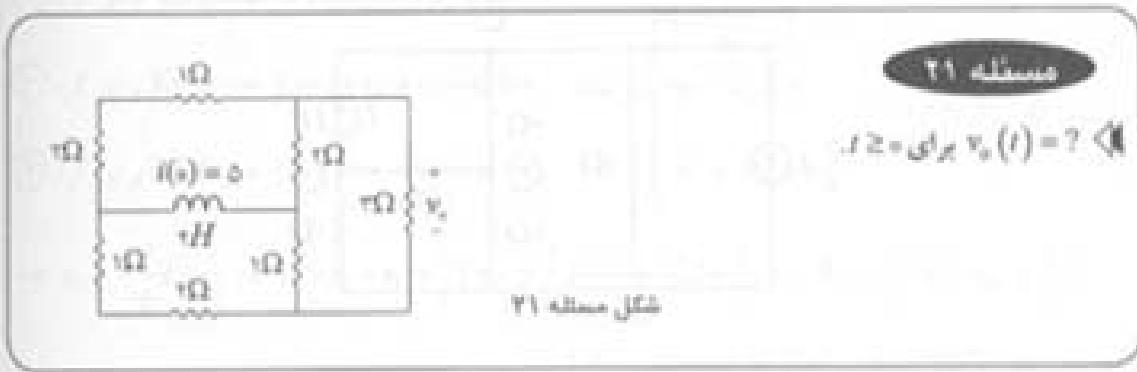
$$d_1 = \frac{b}{-Vf} \begin{vmatrix} b + f + Vg & -1 \\ -1 & b - f - Vg \end{vmatrix} = \frac{-Vbf - Vg}{-Vf} = \frac{Vb}{Vf}f + \frac{Vg}{Vf}$$

$$V = \rho_1 - \rho_2 = \frac{r_1}{\Omega} I + \frac{\tau_1}{\Omega} = \frac{r_2}{\Omega} I + \frac{\tau_2}{\Omega} \rightarrow R_{ab} = \frac{\tau_1}{\Omega}, c_m = \frac{\tau_2}{\Omega}$$

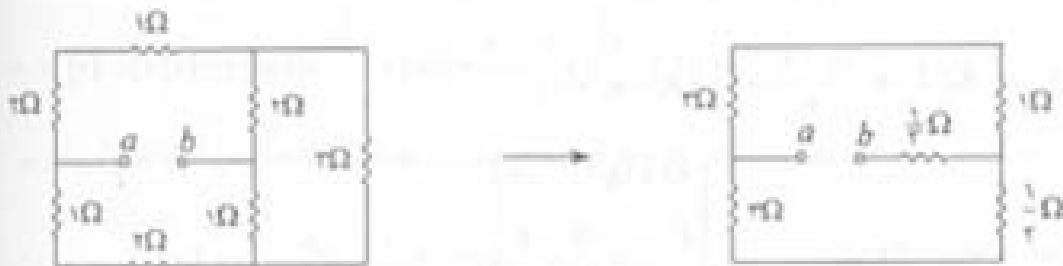
میں دلچسپ کے خواہن درستا (I = 0) اکسل کوئٹہ و نر بھاہت (I = 0) مدار ہزار سو لند ہوئے پاریں ڈالیں

$$v_c(z) = z, \quad v_c(\infty) = e_{\infty} = \frac{\pi \phi}{\pi \tau}, \quad T = R_{\phi} C = \left( \frac{\pi \phi}{\pi \tau} \right) (1) = \frac{\pi \phi}{\pi \tau}$$

$$\rightarrow v_c(t) = (v_c(\cdot) - v_c(\infty)) e^{-\frac{t}{T}} + v_c(\infty) = \frac{v_0}{M} - \frac{v_0}{M} e^{-\frac{t}{T}}$$

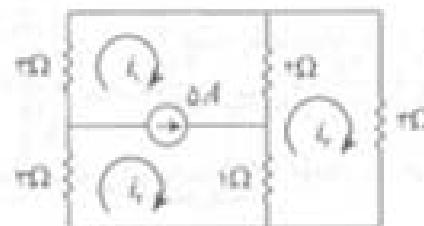


حل: ابتدا مقاومت معادل دو سر سلف را جهت محاسبه ثابت زمانی مینم بدمت من آورم. بدین منظور از تبدیل مثلث به ستاره استفاده خواهیم کرد.



$$\rightarrow R_{ab} = \left( \frac{1}{\tau} + \frac{1}{\tau} \right) \parallel \left( \tau + \tau \right) + \frac{1}{\tau} = \frac{\tau}{\tau + \tau} \Omega \rightarrow T = \frac{L}{R_{ab}} = \frac{\tau}{\frac{\tau}{\tau + \tau}} = \tau + \tau$$

حل  $(a)$  و  $v_o(\infty)$  را حساب من کنم. واضح است که در نهایت تعاضی لرزی ذخیره شده در سلف تغییر شده و لذا تعاضی و لذتزاوی و جریانها متجلد  $(a)$  را برای صفر خواهد بود و برای محاسبه  $v_o(\infty)$  من نویان بجای سلف با مقادیر اولیه  $\tau = 0$  منع جریان ذاتی است را فرض می‌کنم و این مدل سازی فقط برای  $t = 0$  معتبر است.



$$i_1 - i_2 = 0$$

$$\textcircled{(2)} \quad \text{KVL} \rightarrow \tau(i_1 - i_2) + \tau i_2 + (i_2 - i_3) = 0 \rightarrow \begin{cases} -i_1 + i_2 = 0 \\ \tau i_1 + i_2 - \tau i_3 = 0 \\ i_1 + i_2 + i_3 = 0 \end{cases}$$

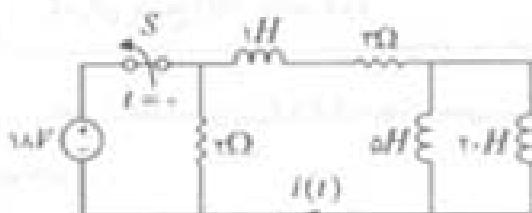
$$\text{برای حلقه شامل تمام مش} \rightarrow \tau i_1 + \tau i_2 + \tau i_3 = 0$$



$$\rightarrow i_1 = -\frac{V}{\tau} , \quad i_2 = \frac{A}{\tau} , \quad i_3 = -\frac{V}{\tau} \rightarrow v_s(s) = V i_1(s) = V \left( -\frac{V}{\tau} \right) = -V^2$$

$$\rightarrow v(t) = (v(s) - v(\infty)) e^{-\frac{t}{\tau}} + v(\infty) = (-V - s) e^{-\frac{t}{\tau}} + s = -s e^{-\frac{t}{\tau}} , \quad t \geq 0$$

مسئله ۲۲

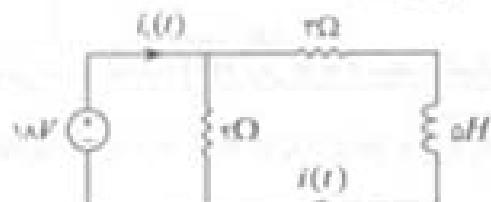


کلید S بروای مدت  $t > 0$  باشد )  $i(t) = ?$  (   
 طلاس بسته بروای (

شکل ۲۲

حل : دو سلف  $L_{eq}$  و  $\Delta H$  موازی بوده و با سلف  $\Delta H$  سری آند بهمراه سری آند  $C$  بروای مدت  $t > 0$  باشد )  $i(t) = ?$

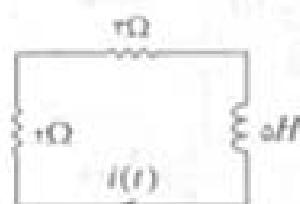
و مدار را بصورت زیر بروای  $\Rightarrow$  رسم من کنیم



از انجاکه  $S$  بروای مدت طلاس بسته بروید لذا سلف  $\Delta H$  بصورت اتصال کوتاه عمل می کند. بهمراهین داریم :

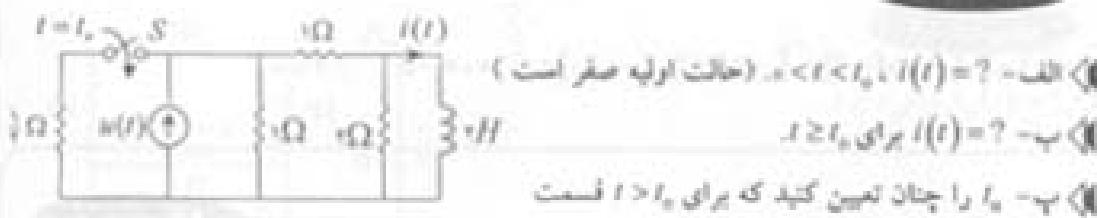
$$i_1(t) = \frac{10}{\tau + \tau} = 10A , \quad i_2(t) = \frac{\tau}{\tau + \tau} i_1(t) = \frac{1}{2}(10) = 5A \rightarrow i(s) = 5A$$

برای  $t > 0$  کلید  $S$  باز شده و مدار بصورت زیر خواهد شد



$$5i + 5 \frac{di}{dt} = 0 \rightarrow \frac{di}{dt} + i = 0 \rightarrow i(t) = Ke^{-t} , \quad i(s) = 5 \rightarrow K = 5 \rightarrow i(t) = 5e^{-t} , \quad t > 0$$

## ۱۷-۱۰



شکل مسئله ۲۲

گذروای پاسخ (ا) حذف شود

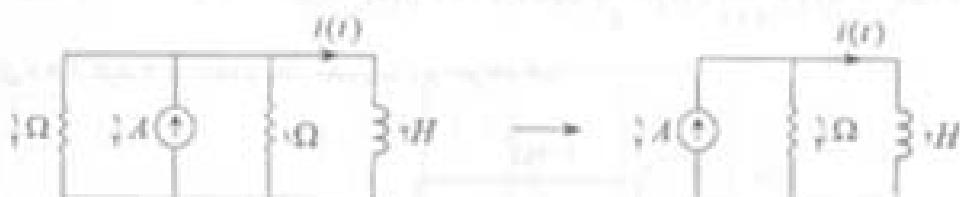
حل : اگر  $=$  برای  $t < t_0$  مدار بصورت زیر خواهد بود که با استفاده از تبدیل توان به نوشن آن را مسد

متوهم کرد

از آنجا که حالات اولیه مدار صفر است میباشد  $i(0) = 0$  و  $i(\infty) = A$  میباشد خواهد بود

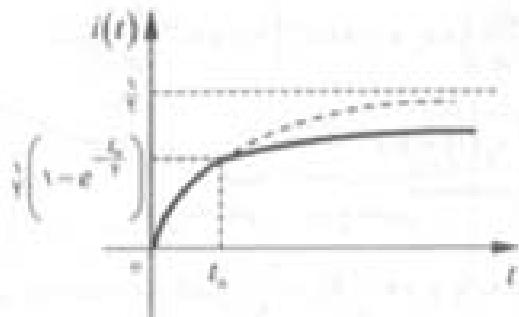
$$\text{محاسبه} T = \frac{L}{R} = \frac{1}{1} = 1 \text{ ثانیه}$$

$$\rightarrow i(t) = (i(0) - i(\infty))e^{-\frac{t}{T}} + i(\infty) = \frac{1}{1}(1 - e^{-\frac{t}{1}}) \quad , \quad t \leq t_0$$

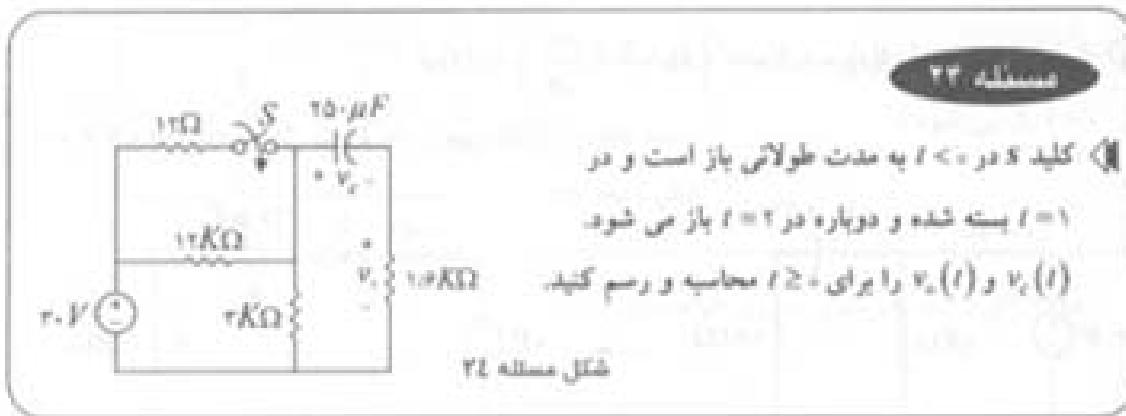
پ) اگر  $t = t_0$  کلید  $S$  بسته شده و مدار بصورت زیر خواهد شد

$$i(t_0) = \frac{1}{1}(1 - e^{-\frac{t_0}{1}}) \quad , \quad i(\infty) = \frac{1}{1}A \quad , \quad T = \frac{L}{R} = \frac{1}{1} = 1$$

$$\rightarrow i(t) = (i(t_0) - i(\infty))e^{-\frac{t-t_0}{1}} + i(\infty) = -\frac{1}{1}e^{-\frac{t-t_0}{1}} + \frac{1}{1} \quad , \quad t \geq t_0$$



پس از مدت ممکن مدار باز است و در  $t \rightarrow \infty$  شود که به ازای  $i_s = \infty$  رخ مند

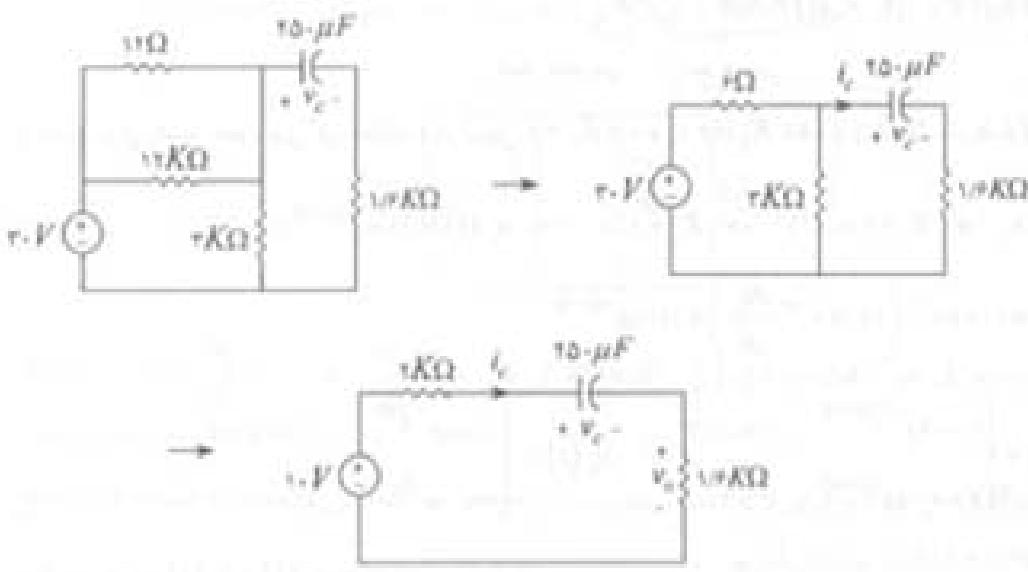


حل : برای  $t < 0$  کلید  $S$  باز بوده و چون ۰ مداری مدت طولانی باز منشود لذا عازم مدار باز منشود

بنابراین مدار بزم

$$v_c(0) = 0, \quad v_c(0) = \frac{r}{r + r} V = r V$$

از این  $0 < t \leq 0$  کلید  $S$  بسته شده و مدار بصورت زیر خواهد بود



$$\rightarrow -\tau + \tau \times \tau e^{-\tau} \left( \tau_0 \times \tau e^{-\tau} \frac{dv_c}{dt} \right) + v_c + \tau / \tau \times \tau e^{-\tau} \left( \tau_0 \times \tau e^{-\tau} \frac{dv_c}{dt} \right) = 0$$

$$\rightarrow \frac{dv_c}{dt} + \frac{1}{\tau} v_c = \frac{\tau}{\tau} \rightarrow v_c(t) = K_c e^{-\frac{1}{\tau}(t-\tau)} + K_1$$

پاسخ خصوصی پاسخ عمومی

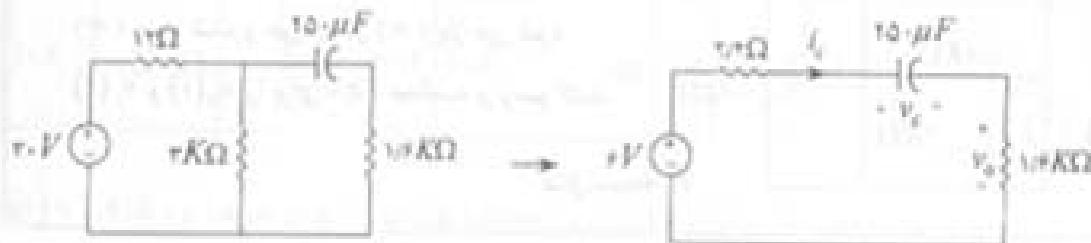
با جایگذاری پاسخ خصوصی در معادله دیفرانسیل  $K_1 = \tau \cdot K_c e^{-\tau} + \frac{\tau}{\tau}$  شده و با اعمال شرط اولیه

مانند:

$$v_c(0) = \tau \rightarrow K_1 + \tau = \tau \rightarrow K_1 = -\tau \rightarrow v_c(t) = \tau - \tau e^{-\frac{1}{\tau}(t-\tau)}$$

$$\rightarrow v_o(t) = \tau / \tau \times \tau e^{-\tau} i_o(t) = \tau / \tau \times \tau e^{-\tau} \left( \tau_0 \times \tau e^{-\tau} \frac{dv_c}{dt} \right) = \tau / \tau \times \tau e^{-\frac{1}{\tau}(t-\tau)}$$

برای  $t > \tau$  کلید ۳ در بازوی باز می شود و مدار بصورت زیر خواهد شد



$$v_c(\tau) = \tau - \tau e^{-\frac{1}{\tau}(t-\tau)} = A/V$$

$$-\tau + \tau / \tau \times \tau e^{-\tau} \left( \tau_0 \times \tau e^{-\tau} \frac{dv_c}{dt} \right) + v_c + \tau / \tau \left( \tau_0 \times \tau e^{-\tau} \frac{dv_c}{dt} \right) = 0$$

$$\rightarrow \frac{dv_c}{dt} + v_c = \tau \rightarrow v_c(t) = K_c e^{-\frac{1}{\tau}(t-\tau)} + K_1$$

پاسخ خصوصی پاسخ عمومی

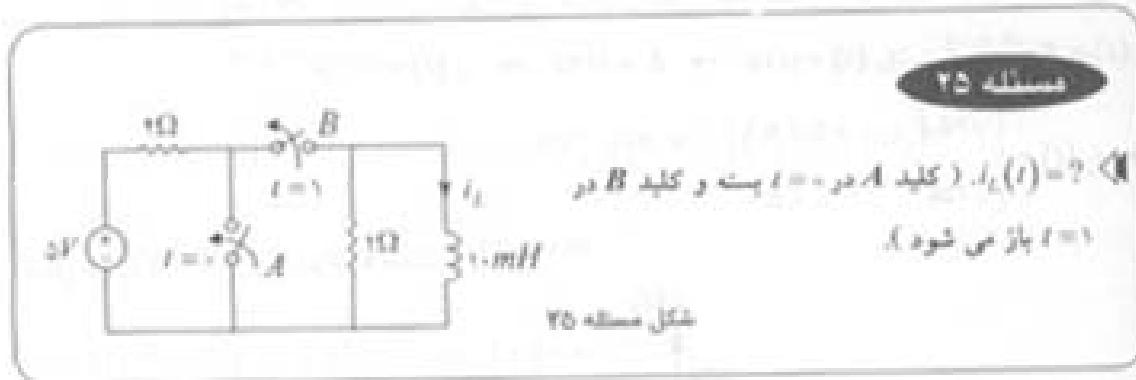
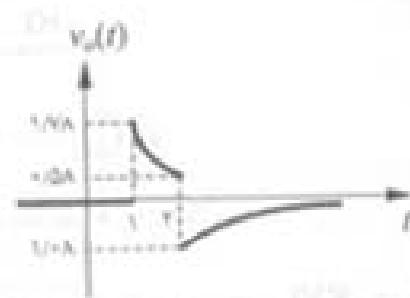
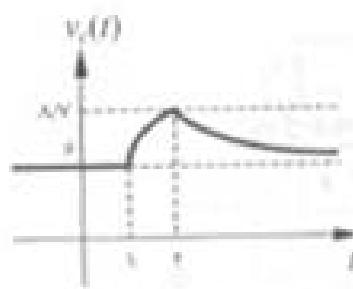
با جایگذاری پاسخ خصوصی در معادله دیفرانسیل  $K_1 = \tau \cdot K_c e^{-\tau} + \tau$  شده و با اعمال شرط اولیه داریم

$$v_c(0) = A/V \rightarrow K_1 + \tau = A/V \rightarrow K_1 = \tau / V \rightarrow v_c(t) = \tau / V e^{-\frac{1}{\tau}(t-\tau)} + \tau$$

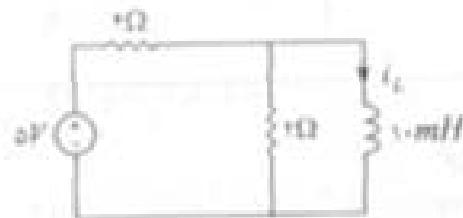
$$\rightarrow v_o(t) = \tau / \tau \times \tau e^{-\tau} \left( \tau_0 \times \tau e^{-\tau} \frac{dv_c}{dt} \right) = \tau / \tau \times \tau e^{-\tau}$$

$$\rightarrow v_o(t) = \begin{cases} \tau - \tau e^{-\frac{1}{\tau}(t-\tau)}, & 0 < t \leq \tau \\ \tau + \tau / V e^{-\frac{1}{\tau}(t-\tau)}, & t > \tau \end{cases}, \quad v_o(t) = \begin{cases} \tau / \tau \times \tau e^{-\frac{1}{\tau}(t-\tau)}, & 0 < t \leq \tau \\ -\tau / V e^{-\frac{1}{\tau}(t-\tau)}, & t > \tau \end{cases}$$

شکل موجات  $v_c(t)$  و  $v_o(t)$  در زیر رسم شده است.

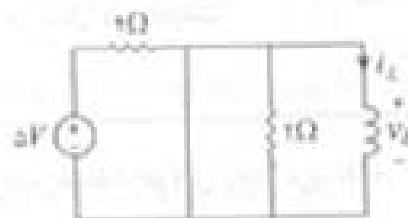


حل: برای  $t < 1$  مدار بصورت زیر خواهد بود



از آنجا که جملت فوک به مدت زیادی بروز نموده و لذا در  $t = 0$  سلف اتصال کوچک می باشد بنابراین

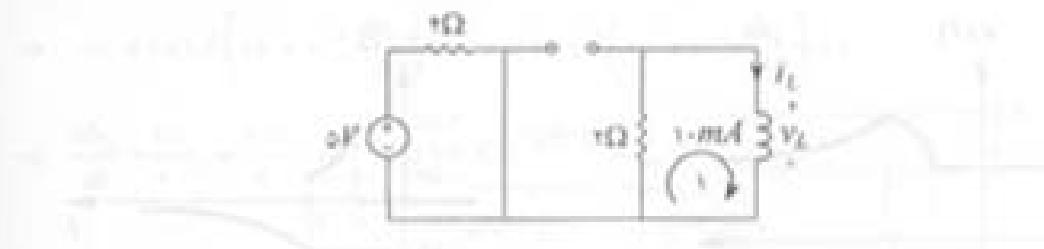
$$\text{در کلید } A \text{ بسته باشند و مدار بصورت زیر خواهد شد: } i_L(t) = \frac{10}{1} = 10A$$



$$v_L = 0 \rightarrow L \frac{di_L}{dt} = 0 \rightarrow \frac{di_L}{dt} = 0 \rightarrow i_L(t) = K, i_L(0) = 10A \rightarrow K = 10A$$

$$\rightarrow i_L(t) = 10A$$

در کلید  $B$  باز من شود و برای  $t \geq 1$  مدار بصورت زیر خواهد شد: همچنان با توجه به قسمت قبل واضح است که  $i_L(t) = 10A$ . بنابراین در این

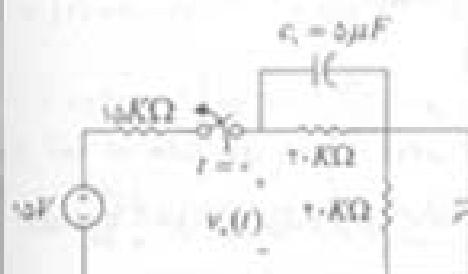
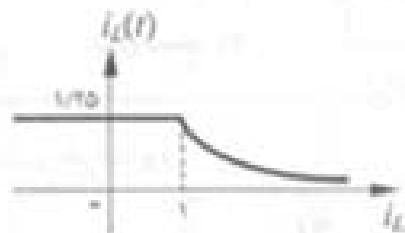


۱) برای منظمه KVL  $\rightarrow v_L + v_L = 0 \rightarrow 1 \cdot i_L + 1 \cdot i_L = 0 \rightarrow \frac{di_L}{dt} + 1 \cdot i_L = 0$

$$i_L(t) = Ke^{-t/\tau_D}, \quad i_L(0) = 0 \rightarrow K = 0 \rightarrow i_L(t) = 0$$

$$\Rightarrow i_L(t) = \begin{cases} 0 & , \quad t \leq 0 \\ \sqrt{1/2}e^{-t/0.5} & , \quad t \geq 0 \end{cases}$$

نمایل موج  $i_L(t)$  در زیر رسم شده است



### ۱۷۹ مسئله

الف -  $v_c(t) = ?$  ،  $t \geq 0$  . کلید بروای مدت

طولانی وصل بوده و در  $t = 0$  باز من شود

ب - اگر کلید باز پاند چند در مدت

از روی اولی ذخیره شده در مدار در مقام است

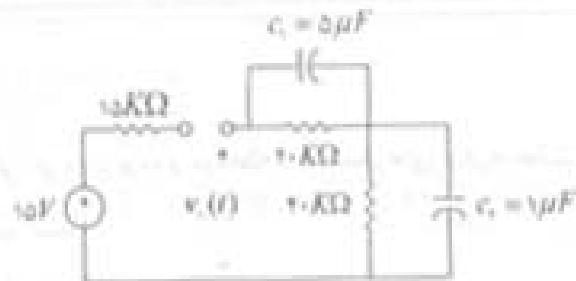
ها تلف می شود

مسئله ۱۷۹

حل : الف - از آنجا که کلید به مدت طولانی وصل بوده لذا هر در عازم بصورت مدار باز عمل می کند  
پس از این در  $t = 0$  داریم

$$v_{in}(s) = \frac{10}{10 + 1 + s} \cdot 10V = \frac{10}{11 + s} \cdot 10V = \frac{10}{s + 11} \cdot 10V$$

از آنجا که کلید باز شده در مدار بصورت زیر خواهد شد



واضح است که در این زمان دستورهای تکف شده کاملاً تکف شده هستند و میتوانند با خروجی به شکل ذیرا نوشت

$$T_c = RC_c = \left(1 \cdot 10^3\right) \left(2 \cdot 10^{-6}\right) = 2 \cdot 10^{-3}$$

$$\Rightarrow v_{oi}(t) = (v_{oi}(0) - v_{oi}(\infty)) e^{-\frac{t}{T_c}} + v_{oi}(\infty) = t e^{-\frac{t}{T_c}}$$

$$\Rightarrow v_{oi}(t) = (v_{oi}(0) - v_{oi}(\infty)) e^{-\frac{t}{T_c}} + v_{oi}(\infty) = t e^{-\frac{t}{T_c}}$$

$$\Rightarrow v_o(t) = v_{oi}(t) + v_{os}(t) = t e^{-\frac{t}{T_c}} + A e^{-\frac{t}{T_s}}$$

= ۴

$$(f = 1.02) \quad \text{و} \quad (j = 1.02) \quad \text{و} \quad (C_f = \frac{1}{f} C_i) \quad \text{و} \quad (J_f = \frac{1}{f} J_i)$$

$$= \frac{1}{f} \times 2 \times 10^{-6} \times 10^3 = \frac{1}{1.02} \times 2 \times 10^{-6} \times 10^3 = 19.6 \times 10^{-6} A$$

$$(f = 1.02) \quad \text{و} \quad (j = 1.02) \quad \text{و} \quad (C_f = \frac{1}{f} C_i) \quad \text{و} \quad (J_f = \frac{1}{f} J_i)$$

$$= \frac{1}{f} \times 2 \times 10^{-6} \times \left(1 e^{-\frac{t}{T_s}}\right) + \frac{1}{f} \times 10^{-6} \times \left(A e^{-\frac{t}{T_s}}\right) = 19.6 \times 10^{-6} A$$

$$(f = 1.02) \quad \text{و} \quad (j = 1.02) \quad \text{و} \quad (C_f = \frac{1}{f} C_i) \quad \text{و} \quad (J_f = \frac{1}{f} J_i)$$

$$= \frac{\Delta A / T_f}{\sqrt{f}} \times 100\% = 8\% \times 100\% = 8\%$$

## مسئله ۲۷

۱) منع برای مدت طولانی در مدار بوده و در لحظه  $t = 0$  منظرهای مداریه حالت دامنه خود را بدینه اند  
کمیتهای زیر را حساب کنید



$$v_c(s^+) \cdot i_L(s^+) \cdot i_L(s^+) = 0$$

$$\frac{dv_c(s^+)}{dt} \cdot \frac{di_L(s^+)}{dt} \cdot \frac{di_L(s^+)}{dt} = 0$$

$$\frac{d^2v_c(s^+)}{dt^2} \cdot \frac{d^2i_L(s^+)}{dt^2} \cdot \frac{d^2i_L(s^+)}{dt^2} = 0$$

شکل مسئله ۲۷

حل : اگر  $-z$  آنجا که منع به مدت طولانی در مدار بوده لذا مسلف مانند اتصال کوتاه و خازن مانند مدار  
بر عمل نمی کند. بنابراین در  $t = 0$  مدار بصورت زیر می باشد

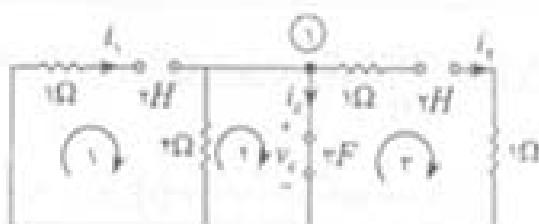


و آنجا که منع شامل تابع صریح نیست لذا  $v_c(s^+) = v_c(s^-)$ ,  $i_L(s^+) = i_L(s^-)$ ,  $i_L(s^+) = i_L(s^-)$   
بنابراین داریم

$$i_L(s^+) = \frac{v}{(1+i)\text{Pr} + 1} = \tau A \quad , \quad i_L(s^-) = \frac{v}{(1+i) + \tau} i_L = \frac{\tau}{\tau + 1} \tau A = i_A$$

$$v_c(s^+) = \tau(i_L - i_L) = \tau(\tau - \tau) = 0$$

ب = در  $s^+$  می باشد بنابراین مدار بصورت زیر تغییر عوامله کرد



$$\textcircled{1} \oplus \textcircled{1} \rightarrow i_L + \tau \frac{di_L(s^+)}{dt} + v_c(s^+) = 0$$



$$\rightarrow \frac{di_v(t)}{dt} = \frac{i_v(t) + v_f(t)}{\tau} = \frac{v}{\tau}$$

⑦ ، ⑧ میانهای مذکور KVL  $\rightarrow -i(l_i - l_v) + l_i + \tau \frac{di_v}{dt} + l_v = 0$

$$\rightarrow \frac{di_v(t)}{dt} = l_i(t) - \tau l_v(t) = p - p = 0$$

⑨ KCL  $\rightarrow -l_i + \frac{v_f}{\tau} + \tau \frac{dv_f}{dt} + l_v = 0$

$$\rightarrow \frac{dv_f(t)}{dt} = \frac{1}{\tau} \left( l_i(t) - l_v(t) - \frac{v_f(t)}{\tau} \right) = \frac{1}{\tau} \left( p - p - \frac{v}{\tau} \right) = 0$$

پس با توجه به مدار رسم شده در قسمت (ب) مدار

$$v_{f_1} = l_i + \tau \frac{dl_i}{dt}, \quad v_{f_2} = -l_v - \tau \frac{dl_v}{dt} - l_v$$

$$l_v = \tau \frac{dv_f}{dt} = \tau \frac{d \left( l_i + \tau \frac{dl_i}{dt} \right)}{dt} = \tau \frac{dl_i}{dt} + \tau \frac{d^2 l_i}{dt^2}$$

$$\rightarrow \frac{d^2 l_i(t)}{dt^2} = \frac{1}{\tau} \frac{dv_f(t)}{dt} = \frac{1}{\tau} \frac{di_v(t)}{dt} = \dots = \frac{1}{\tau} \left( -\frac{v}{\tau} \right) = \frac{v}{\tau}$$

$$l_i = \tau \frac{dv_f}{dt} = \frac{\tau d \left( -l_v - \tau \frac{dl_v}{dt} - l_v \right)}{dt} = -\tau \frac{dl_v}{dt} - \tau \frac{d^2 l_v}{dt^2}$$

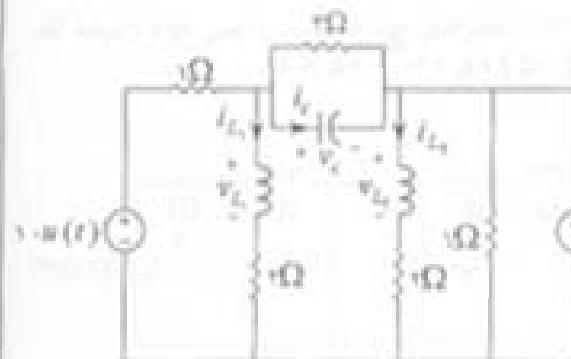
$$\rightarrow \frac{d^2 l_v(t)}{dt^2} = -\frac{dl_i(t)}{dt} = -\frac{1}{\tau} \frac{dv_f(t)}{dt} = \dots = 0$$

$$v_{l_v} = \tau \frac{dl_i}{dt} = \tau \frac{d(l_v + l_i)}{dt} = \tau \frac{d \left( \frac{\tau dv_f}{dt} + l_v \right)}{dt} = \tau \frac{d^2 v_f}{dt^2} + \tau \frac{dl_i}{dt}$$

$$\rightarrow \frac{d^2 v_f(t)}{dt^2} = \frac{1}{\tau} \frac{dl_i(t)}{dt} = \frac{1}{\tau} \frac{d^2 v_f(t)}{dt^2} = \left( \frac{1}{\tau} \right) \left( -\frac{v}{\tau} \right) = -\frac{v}{\tau}$$



## مسئله ۲۸



کمیهای  $i_L(s)$ ,  $v_{L1}(s)$ ,  $v_{L2}(s)$

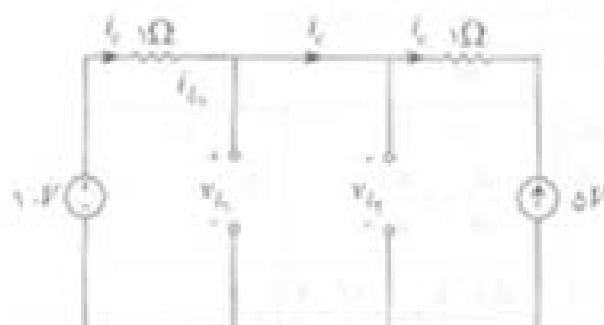
$i_L(s)$ ,  $v_{L1}(s)$ ,  $i_{L2}(s)$ ,  $v_{L2}(s)$

کند (نام منظرهای مداربرای  $t \leq 0$ )

ستر من (اند)

شکل مسئله ۲۸

حل: من دو قسم که در بین  $(t = s)$  (عازم مانند اتصال کوتاه و سلف مانند مدار باز) حل من کند بنابراین  
مدار را من توان بصورت زیر رسم کرد



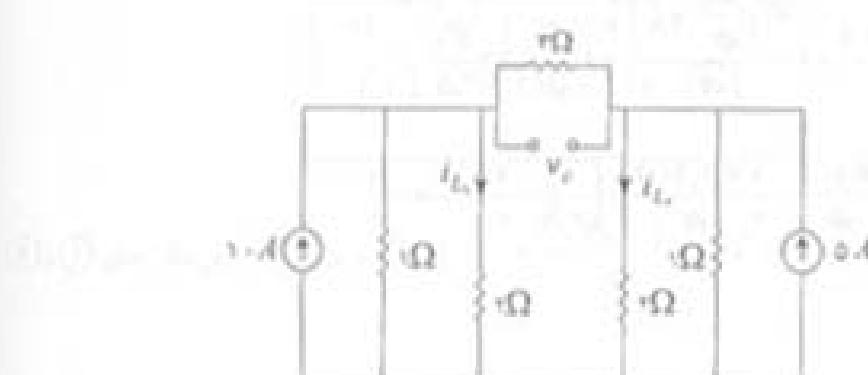
بنابراین ذریج

$$-1 + i_L(s) + i_L(s) + 5 = 0 \rightarrow i_L(s) = 1/5A$$

$$v_{L1}(s) = 5 + \frac{1}{2}i_L(s) = \frac{1}{2}i_L(s) = 1/10V$$

$$v_{L2}(s) = 1 + \frac{1}{2}i_L(s) = \frac{1}{2}i_L(s) = 1/10V$$

در پایان ( $t = \infty$ ) عازم مانند مدار باز و سلف مانند اتصال کوتاه حل من کند بنابراین مدار بصورت زیر خواهد





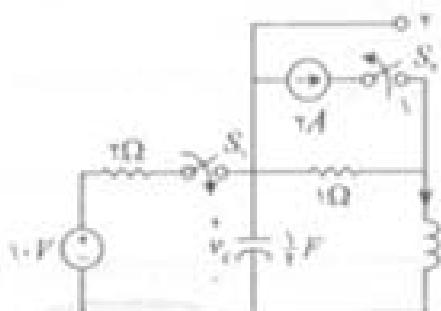
بنابراین مقدار تضمین جریان و فضله جمع آنها و با توجه به شکل فوق می‌توان نوشت:

$$i_{L1}(w) = \frac{[(v/\tau) + \tau]//\tau}{[(v/\tau) + \tau]//\tau + 1} v_A + \left( \frac{v/\tau}{v/\tau + (v/\tau) + \tau} \right) \left( \frac{v}{\tau} \right) v_A = \frac{vv}{\tau\tau} + \frac{v}{\tau\tau} = \frac{vv}{\tau\tau}$$

$$i_{L2}(w) = \frac{[(v/\tau) + \tau]//\tau}{[(v/\tau) + \tau]//\tau + 1} v_A + \left( \frac{v/\tau}{v/\tau + (v/\tau) + \tau} \right) \left( \frac{v}{\tau} \right) v_A = \frac{vv}{\tau\tau} + \frac{v}{\tau\tau} = \frac{vv}{\tau\tau}$$

$$v_r(w) = \tau\Omega \times \frac{[(v/\tau) + \tau]//\tau}{[(v/\tau) + \tau]//\tau + 1} v_A - \tau\Omega \times \frac{[(v/\tau) + \tau]//\tau}{[(v/\tau) + \tau]//\tau + 1} v_A = \frac{\tau\tau}{\tau\tau} - \frac{vv}{\tau\tau} = \frac{vv}{\tau\tau}$$

## مسئله ۷۸



کمپانی  $\frac{di_L(t)}{dt}, \frac{dv_r(t)}{dt}, v_r(t), i_L(t)$

و فریب  $v_r(t)$  و  $i_L(t)$  را حساب کنید.

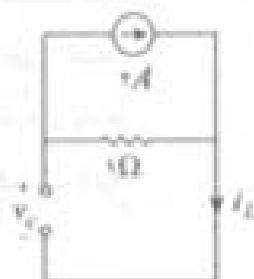
فریب به مدت طولانی باز و بسته بوده و در

هر قریب بسته و باز میشود.

شکل مسئله ۷۸

حل: از آنجا که در  $t = 0$  به مدت طولانی  $S_1$  باز و  $S_2$  بسته است بنابراین مدار به حالت دائمی خود رسیده.

خازن مدار باز و سلف اتصال کوتاه خواهد بود.



$$i_L(t) = 0, \quad v_r(t) = -\frac{1A}{1\Omega} = -1V$$

در  $t = 0^+$  کلید  $S_1$  بسته و  $S_2$  باز شده و در حالت اولیه خازن اتصال کوتاه و سلف مدار باز خواهد بود بنابراین

دراز



$$v_r(s') = v_r(s) = -\tau V \quad , \quad i_L(s') = i_L(s) = 0$$

$$i = i_r + i_L \rightarrow \frac{v_r - v_L}{\tau} = C \frac{dv_L}{dt} + i_L \rightarrow \frac{v_r - v_L(s')}{\tau} = C \frac{dv_L(s')}{dt} + i_L(s')$$

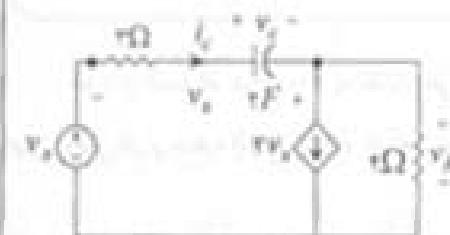
$$\rightarrow \frac{v_r - (-\tau)}{\tau} = C \frac{dv_L(s')}{dt} + 0 \rightarrow \frac{dv_L(s')}{dt} = \tau v_r$$

$$v_L = v_r - i_L \rightarrow \frac{di_L}{dt} = v_r - i_L \rightarrow \frac{di_L(s')}{dt} = v_L(s') - i_L(s') = -\tau$$

در مدار به حالت دایس خود را نماید و سپه مدار پل و سلف اتصال کوتاه خواهد شد.



$$i_L(\infty) = \frac{V}{R} = \frac{V}{\tau} \quad , \quad v_r(\infty) = \tau \times i_L(\infty) = \frac{V}{\tau}$$



(ا) انت - معادله دیفرانسیل بر حسب  $v_r$  نویس و پاسخ

پله مدار را حساب کنید

(ب) ب - ( $v_r$ ) و  $v_L(\infty)$  را با استفاده از نتیجه (ا) بدست آورده و  $i_L(\infty)$  را برای تمام  $t$  تعیین کنید

(ب) - معادله دیفرانسیل بر حسب  $v_r$  نویس و پاسخ

پله آن را حساب کنید درین جواب نتیجه (ب)

را تایید کنید

حل : انت - با توجه به شکل مدار داریم

$$v_E = v_r + v_L \quad , \quad v_E = -\left(v_L + v_r\right)$$

$$\text{KCL} \rightarrow -i_r + \tau v_r + \frac{v_E}{\tau} = 0 \rightarrow -i_r - \tau(v_L + v_r) + \frac{v_E - (v_L + v_r)}{\tau} = 0$$

$$\rightarrow \tau \tau i_r + \tau v_r = v_r \rightarrow \tau \tau \left( \tau \frac{dv_L}{dt} + \tau v_r \right) = v_r \rightarrow \tau^2 \frac{dv_L}{dt} + \tau v_r = v_r$$

$$\therefore v_r(t) = u(t) \quad \text{برای } t \geq 0$$

$$\text{اگر } \frac{dv_i}{dt} + \tau v_i = 1 \rightarrow v_i(t) = K_i e^{-\frac{\tau t}{\tau}} + K_i$$

باخ خصوصی باخ خصوصی

با جایگذاری باخ خصوصی در معادله دیفرانسیل بدست می آید و با فرض اینکه  $v_i(0) = 0$  باشد

$$v_i(0) = 0 \rightarrow K_i + \frac{1}{\tau} = 0 \rightarrow K_i = -\frac{1}{\tau} \rightarrow v_i(t) = \frac{1}{\tau} \left( 1 - e^{-\frac{\tau t}{\tau}} \right), \quad t \geq 0$$

$$v_i(t) = \frac{1}{\tau} \rightarrow v_i(0) = \frac{1}{\tau} \rightarrow v_i(t) = -(\tau v_i(0) + v_i(t)) = -\frac{\tau}{\tau} V$$

$$\rightarrow v_E(t) = v_i(t) + v_e(t) = 1 - \frac{\tau}{\tau} = \frac{\tau}{\tau} V$$

$$v_i(\infty) = 0, \quad v_i(\infty) = \frac{1}{\tau} \rightarrow v_i(\infty) = -(\tau v_i(\infty) + v_i(\infty)) = -\frac{1}{\tau}$$

$$\rightarrow v_E(\infty) = v_i(\infty) + v_e(\infty) = 1 - \frac{\tau}{\tau} = \frac{\tau}{\tau}$$

واضح است که تابع زمانی مدار نظری مشو خالد گردیده باشید بنابراین مجموعه داشت

$$\rightarrow v_E(t) = (v_E(0) - v_E(\infty))e^{-\frac{\tau t}{\tau}} + v_E(\infty) = \left( \frac{\tau}{\tau} - \frac{\tau}{\tau} \right) e^{-\frac{\tau t}{\tau}} + \frac{\tau}{\tau} = \frac{\tau}{\tau} e^{-\frac{\tau t}{\tau}} + \frac{\tau}{\tau}$$

با توجه به شکل مدل داریم

$$i_E = i_E + \tau v_E = \frac{V_E}{\tau} + \tau(v_E - v_i) = \frac{V_E}{\tau} - \tau v_i$$

$$-v_i - v_E + v_E = 0 \rightarrow -v_i + \left( \tau i_E + \frac{1}{\tau} \int v_i dt \right) + v_E = 0$$

$$\rightarrow -v_i + \left( \frac{\tau V_E}{\tau} - \tau v_i \right) + \int \left( \frac{\tau V_E}{\tau} - \tau v_i \right) dt + v_E = 0 \rightarrow \frac{dv_E}{dt} + \frac{\tau}{\tau} v_E = \frac{\tau}{\tau} \frac{dv_i}{dt} + \frac{\tau}{\tau} v_i$$

$$\text{پس } I > 0 \text{ از } \mathcal{J} \text{ و } v_i(t) = u(t) \in \mathcal{J}$$

$$\rightarrow \frac{dv_E(t)}{dt} + \frac{\tau}{\tau} v_E(t) = \frac{\tau}{\tau} \delta(t) + \frac{\tau}{\tau} u(t) = \frac{\tau}{\tau}, \quad t > 0$$

$$\rightarrow v_E(t) = K_E e^{-\frac{\tau t}{\tau}} + K_E$$

باخ خصوصی باخ خصوصی

با جایگذاری پاسخ خصوصی در معادله دیفرانسیل  $K_1 = \frac{V}{\sqrt{2}}$  بدست آمده و با اعمال شرط اولیه داریم

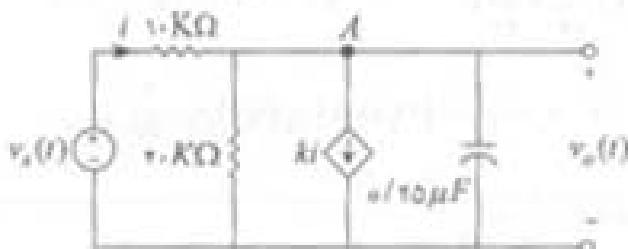
$$v_R(s) = \frac{T}{\sqrt{2}} \rightarrow K_1 + \frac{V}{\sqrt{2}} = \frac{T}{\sqrt{2}} \rightarrow K_1 = \frac{T}{\sqrt{2}} - \frac{V}{\sqrt{2}} = \frac{T-V}{\sqrt{2}}$$

$$\rightarrow v_R(t) = \frac{T-V}{\sqrt{2}} e^{-\frac{t}{T}} + \frac{V}{\sqrt{2}}, \quad t > 0$$

که با توجه بدست آمده در قسمت (ب) بکار آمد.

### مسئله ۳۱

- (ا) الف - معادله دیفرانسیل بنویسید که  $v_A(t)$  را  $v_s(t)$  از باتری بعده.  
 (ب) برای  $v_s(t) = 110(t)$  را حساب کنید.



شکل مسئله ۳۱

حل : الف - با توجه به شکل مسئله  $i = \frac{v_A - v_s}{10 \times 10^3}$  و خواصیم داشت

$$(A) \text{ برای KCL} \rightarrow -\frac{v_A - v_s}{10 \times 10^3} + \frac{v_o}{10 \times 10^3} + K \left( \frac{v_A - v_o}{10 \times 10^3} \right) + 1/10 \times 10^{-6} \frac{dv_o}{dt} = 0$$

$$\rightarrow \frac{dv_o}{dt} + 10 \cdot (1-K)v_o = 10 \cdot (1-K)v_s$$

ب - من خواصیم پاسخ حالت صفر را بدست اوریم بنابراین  $v_o(0) = 0$  و با جایگذاری  $v_s(0) = 0$  در مسئله (ب) بدست خواهیم اورد  $v_o(0) = 0$ ,  $v_s(t) = 110t$ ,  $t > 0$

$$K = 0/v_0 \rightarrow \frac{dv_o}{dt} + 10 \cdot v_o = 110 \rightarrow v_o(t) = K_1 e^{-10t} + K_2 \rightarrow 10 \cdot K_1 = 110 \rightarrow K_1 = 11$$

$$v_o(0) = 0 \rightarrow K_1 + K_2 = 0 \rightarrow K_2 = -11 \rightarrow v_o(t) = 11 \left( 1 - e^{-10t} \right)$$

$$K = 1 \rightarrow \frac{dv_o}{dt} + 10 \cdot v_o = 1 \rightarrow v_o(t) = K_1 e^{-10t} \rightarrow v_o(0) = 1 \rightarrow K_1 = 1 \rightarrow v_o(t) = 1$$

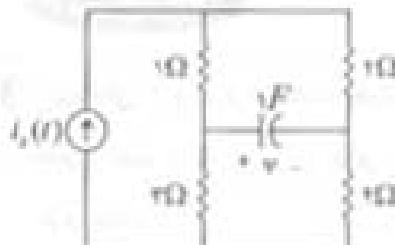
$$K = 1/10 \rightarrow \frac{dv_o}{dt} = -11 \rightarrow v_o(t) = -11 \cdot t + 144, \quad v_o(0) = 0 \rightarrow K_2 = 0 \rightarrow v_o(t) = -11t + 144$$



$$K = 1/\tau \rightarrow \frac{dv_e}{dt} + \gamma v_e = -\tau u \rightarrow v_e(t) = K_1 e^{-\gamma t} + K_2 \rightarrow -\gamma K_1 = -\tau u \rightarrow$$

$$\rightarrow K_1 = \tau u, v_e(0) = 0 \rightarrow K_1 + \tau u = 0 \rightarrow K_1 = -\tau u \rightarrow v_e(t) = \tau u (1 - e^{-\gamma t})$$

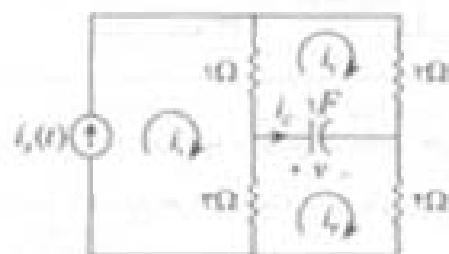
۳۷ مسئله



(۱) باعث پنهانی و محرک دلایل ۲) عرف کوچک را بدست آورید

شکل مسئله

حل: با استفاده از روش تحلیل مشابه باعث پنهانی و دلایل ۲) را بدست خواهیم آورد



$$i_e = i_1(t) = u(t) \quad , \quad i_c = i_2 - i_1$$

$$\textcircled{1} \text{) محرکی KVL} \rightarrow (i_e - u(t)) + \tau i_c - v_e = 0 \rightarrow \tau i_c - v_e = u(t)$$

$$\textcircled{2} \text{) پنهانی KVL} \rightarrow \tau(i_e - u(t)) + v_e + \tau i_e = 0 \rightarrow v_e + \tau u = \tau u(t)$$

$$\begin{cases} -\tau i_c + \tau v_e = -\tau u(t) \\ \tau i_e + \tau v_e = \tau u(t) \end{cases} \rightarrow \tau(i_e - i_c) + \tau v_e = \tau u(t)$$

$$\rightarrow \tau i_e + \tau v_e = \tau u(t) \rightarrow \tau \frac{dv_e}{dt} + \tau v_e = \tau u(t) \rightarrow v_e(t) = (K_1 e^{-\frac{\tau}{\tau}t} + K_2) u(t)$$

با توجه به محدودیت خصوصی  $K_2$  در مدارهای پیش از  $t=0$  شده و از آنجا که باعث پنهانی را من معرفی می‌نمایم می‌توانیم  $K_2 = 0$  بگذاریم. بنابراین  $v_e(t) = K_1 e^{-\frac{\tau}{\tau}t} u(t)$

$$v_e(0) = 0 \rightarrow K_1 + 0/\tau = 0 \rightarrow K_1 = 0/\tau$$

$$\rightarrow v_e(t) = 0/\tau (1 - e^{-\frac{\tau}{\tau}t}) u(t)$$

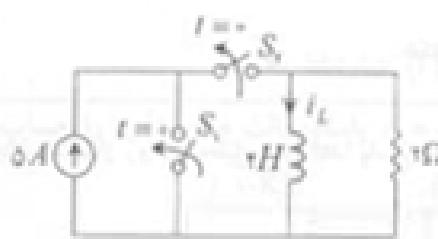
برای محاسبه پاسخ ضریب از پاسخ پنهان مشتق شو بهم گرفت

$$x(t) = v/t \left( 1 - e^{-\frac{1}{t}t} + K_1 \right), \quad t > 0 \quad \rightarrow \quad h(t) = \frac{dx(t)}{dt} = \frac{v}{t^2} e^{-\frac{1}{t}t}, \quad t > 0$$

## مسئله ۷۷

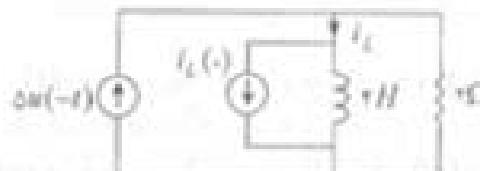
- ۱) کلیدهای  $S_1$  و  $S_2$  برای مدت طولانی به ترتیب باز و بسته بوده و در  $t = 0$  بسته و باز می شوند مداری بینون کلید و با  $v = 0$  (۰) برای  $v < 0$  دارای  $+ > 0$  رسم کرد و ناچاری جواب پکشان برای  $v$  با مدار

لوقی باشد.

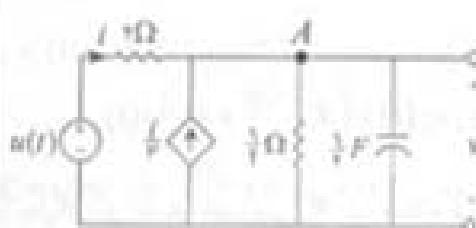


شکل مسئله ۷۷

حل : اگر پسروابهم یک سلف با جریان اولیه را بصورت بدون حمایان اولیه رسم کنیم آن را بصورت یک سلف بدون حمایان اولیه و موزایی با یک منبع جریان ثابت با جریانی برابر حمایان اولیه سلف رسم من کنیم و لذا مدار خواسته شده بصورت زیر می باشد



## مسئله ۷۸



- ۱) پاسخ پنهان  $v(t)$  را حساب کند

شکل مسئله ۷۸

حل : با توجه به شکل مسئله  $\frac{u(t)-v}{1} = \frac{u(t)-v}{1} + \frac{1}{2}(u(t)-v) + \frac{v}{1} + \frac{1}{1} \frac{dv}{dt} = 0$

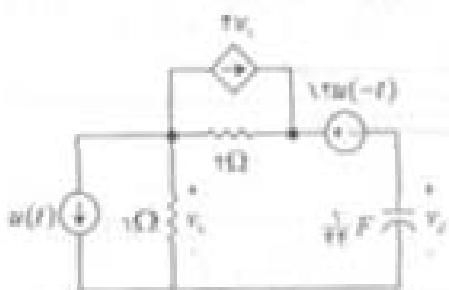
$$\textcircled{4}) \text{ برای KCL} \rightarrow -\frac{u(t)-v}{1} - \frac{1}{2} \left( \frac{u(t)-v}{1} \right) + \frac{v}{1} + \frac{1}{1} \frac{dv}{dt} = 0$$

$$\rightarrow \tau \frac{dv}{dt} + v = u(t) \rightarrow v(t) = \left( K_1 e^{-\frac{t}{\tau}} + K_2 \right) u(t)$$

با جایگذاری پاسخ خصوصی  $K_1$  در معادله دیفرانسیل  $v(t)$  و از آنجا که من عوامل پاسخ به را ممکن است که تابع  $v(t)$  صفر بوده و عوامل پاسخ داشت.

$$v_c(t) = 0 \rightarrow K_1 + \frac{1}{\tau} = 0 \rightarrow K_1 = -\frac{1}{\tau} \rightarrow v(t) = v_c(t) = \frac{1}{\tau} \left( 1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right) u(t)$$

## مسئله ۳۵

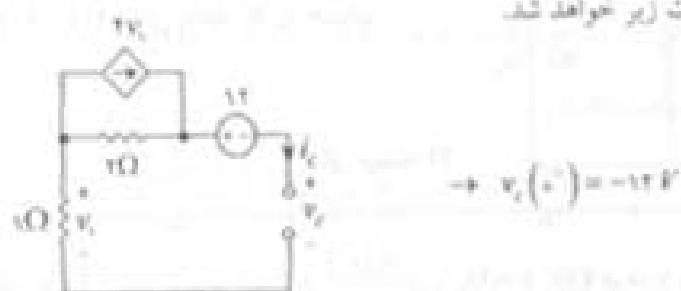


پرسید:  $v_c(t)$  را برای  $t > 0$  حساب کرده و آن را رسم کنید

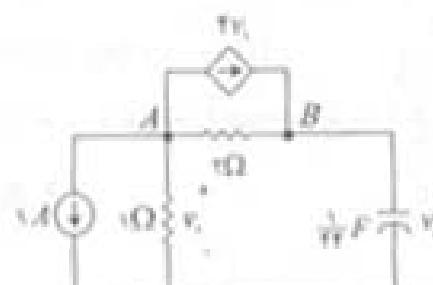
شکل مسئله ۳۵

حل: برای  $t < 0$  مدار به صورت  $u(t) = 0$  و  $v(t) = 0$  است. بنابراین  $v_c(t) = 0$ .

برای شده و مدار بصورت زیر نموده شد:



برای  $t > 0$  مدار به صورت  $u(t) = 0$  و  $v(t) = 0$  است. بنابراین  $v_c(t) = 0$ .



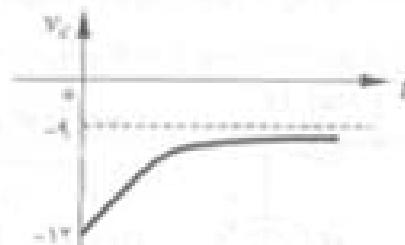
$$v_c = v_A - v_B \Rightarrow v_A = v_c$$

$$\textcircled{A}: \text{KCL} \rightarrow 1 + \frac{v_A}{1} + v_{cA} + \frac{v_A - v_B}{\frac{1}{\tau}} = 0 \rightarrow v_A = \frac{v_B - 1}{1 + \frac{1}{\tau}}$$

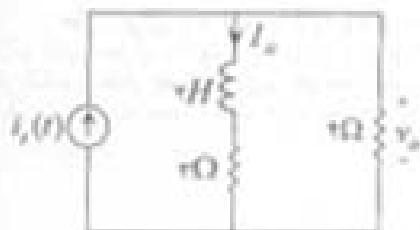
$$\textcircled{B} \quad \text{برای KCL} \rightarrow \frac{v_o - v_i}{\tau} = i \left( \frac{v_o - v_i}{\tau} \right) + \frac{1}{\tau} \frac{dv_o}{dt} = 0 \rightarrow \frac{dv_o}{dt} + \tau v_o = -v_i \\ \rightarrow v_o(t) = K_1 e^{-\tau t} + K_2$$

با جایگذاری پاسخ خصوصی  $K_1$  در معادله دیفرانسیل خودکشید و از آنها می‌جربانیم که مدار  $v_o(s)$  گذرزد لذا  $v_o(s) = -v_i(s)$  و خواهیم داشت:

$$v_o(s) = -v_i \rightarrow K_1 = -v_i \rightarrow K_2 = -v \rightarrow v_o(t) = -v - ve^{-\tau t}, \quad t > 0$$



## مسئله ۲۶



از مدار  $I_o(s) = I_o, \quad v_o(s) = u(s)$  می‌باشد.  $v_o$  را حساب کنید.

شکل مسئله ۲۶

$$\text{حل: } t = s \rightarrow v_o(s) = \tau I_o \rightarrow v_o(s) = \tau I_o \cdot s \cdot \frac{v_o(s)}{\tau} = I_o \cdot s \cdot \tau \rightarrow I_o(s) = s, \quad t = s \rightarrow I_o(s) = s$$

از شده و خواهیم داشت:

$$\text{شکل مسئله ۲۶ در زیر:} \\ \text{شکل مسئله ۲۶ در زیر:} \\ \text{شکل مسئله ۲۶ در زیر:}$$

$$\text{KCL: } -1 + I_o + \frac{V_o}{\tau} = 0 \rightarrow I_o = 1 - \frac{V_o}{\tau}$$

$$\text{KVL: } -\tau I_o - V_o + V_o = 0 \rightarrow -\tau I_o - \tau \frac{dI_o}{dt} + V_o = 0$$



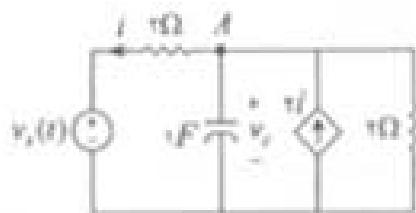
$$\rightarrow -\tau \left(1 - \frac{v_s}{V}\right) + \tau \frac{d\left(1 - \frac{v_s}{V}\right)}{dt} + v_s = 0 \rightarrow \frac{dv_s}{dt} + \frac{V}{\tau} v_s = \tau \rightarrow v_s(t) = K_1 e^{-\frac{V}{\tau} t} + K_2, t > 0$$

با جایگذاری پاسخ خصوصی  $K_2$  در مداره دفتر اسلی  $K_2 = \frac{V}{\tau}$  برواند شد و خواهیم داشت

$$\rightarrow v_s(t) = \tau - \tau I_s \rightarrow K_1 + \frac{V}{\tau} = \tau - \tau I_s \rightarrow K_1 = \frac{V}{\tau} - \tau I_s$$

$$\rightarrow v_s(t) = \left( \frac{V}{\tau} + (\frac{V}{\tau} - \tau I_s) e^{-\frac{V}{\tau} t} \right) u(t)$$

مسئله ۲۷



Q) پاسخ پله و ضربه ولتاژ دو مرحله ای خازن چیز

شکل مسئله ۲۷

حل : ابتدا پاسخ پله را حساب من کنیم بافرض  $v_s(t) = u(t) = 1, t > 0$  و با توجه به شکل می توانیم

$$I = \frac{V_s - u}{R} \text{ باشد و خواهیم داشت}$$

$$\text{Q) } \text{KCL} \rightarrow \frac{V_s - u}{R} + \frac{du}{dt} - \tau \left( \frac{V_s - u}{R} \right) + \frac{u}{L} = 0 \rightarrow \frac{du}{dt} = -\frac{1}{L} u \\ \rightarrow u(t) = -\frac{1}{L} t + K_1, t > 0$$

از اینجا که من خواهیم پاسخ پله را حساب کنیم لذا حالت اولیه صفر بوده، سایر این دو زیر

$$v_s(t) = 0 \rightarrow K_1 = 0 \rightarrow u(t) = v_s(t) = -\frac{1}{L} t u(t)$$

در نهایت برای محاسبه پاسخ ضربه از پاسخ پله مشتق من کنیم

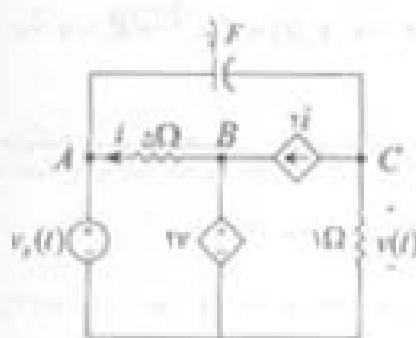
$$h(t) = \frac{du(t)}{dt} = -\frac{1}{L} u(t) - \frac{1}{L} t \delta(t)$$

$$\text{جتنی } h(t) = -\frac{1}{L} t \delta(t) - \text{ متعدد با صفر است زیرا برای } t = 0 \text{ صفر بوده و به ازای } t > 0 \text{ می باشد}$$

سایر این دو زیر

$$h(t) = -\frac{1}{L} u(t)$$

## مسئله ۷A

(Q) پاسخ پله ۷ را برای  $t > 0$  حساب کنید.

شکل مسئله ۷A

حل: با فرض  $v_s(t) = 1$  و  $u(0) = 0$  شکل مسئله  $t = \frac{tV-1}{5}$  در بازه  $t > 0$  خواهد داشت.

$$\textcircled{C} \text{ کمک KCL: } \rightarrow \frac{1}{R} \frac{d(v-1)}{dt} + \left( \frac{1V-1}{5} \right) + \frac{v}{C} = 0$$

$$\rightarrow \frac{dv}{dt} + \frac{1}{R} v = \frac{1}{5} \rightarrow v(t) = K_1 e^{-\frac{1}{R} t} + K_2, \quad t > 0$$

با جایگذاری پاسخ حصر می‌کرد  $K_2 = 0$  می‌شود. معین  $K_1$  در  $t = 0^+$  عذران انتقال کوئی نداشته باشد بنابراین  $v(0^+) = v_s = 1$ .

$$v_s(0^+) = 1 \rightarrow K_1 + \frac{1}{5} = 1 \rightarrow K_1 = \frac{4}{5} \rightarrow v(t) = \left( \frac{4}{5} + \frac{1}{5} e^{-\frac{1}{R} t} \right) u(t)$$

## مسئله ۷B

(Q) در مسئله ۷A خروجی را به ازای  $v_s(t) = \tau(u(t) - u(t-\tau))$  حساب کنید.

حل: پس از تجزیه خص بودن و تغییر متغیری با زمان داریم

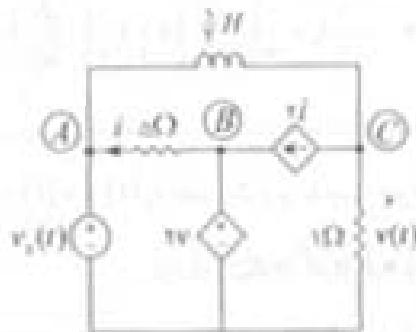
$$v_s(t) = u(t) \rightarrow v(t) = \left( \frac{4}{5} + \frac{1}{5} e^{-\frac{1}{R} t} \right) u(t)$$

$$v_{out}(t) = \tau(v(t) - v(t-\tau)) = \tau v(t) - \tau v(t-\tau) = \left( \frac{4}{5} + \frac{1}{5} e^{-\frac{1}{R} t} \right) u(t) - \left( \frac{4}{5} + \frac{1}{5} e^{-\frac{1}{R} (t-\tau)} \right) u(t-\tau)$$

## مسئله ۷۰

- ۴) اگر در متنه ۲۸ مذکور باشد  $\frac{1}{\delta}$  هاری تعویض شود  $i(t)$  را حساب کنید.

حل: با توجه تعویض گفته شده مذکور بحصورت زیر تغییر خواهد کرد



فرض:  $v_s(t) = 10V$  با توجه به شکل متنه  $v_s(t) = u(t) = 1$ ,  $t > 0$ , و خواهیم داشت

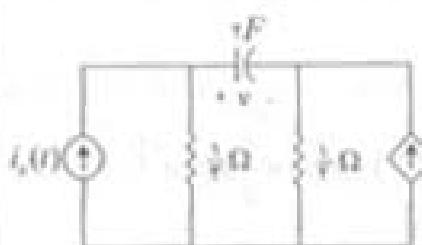
$$\textcircled{C} \text{ برای KCL: } \rightarrow i_1(t) + i \int (v - 1) dt + v \left( \frac{10 - 1}{\delta} \right) + \frac{v}{C} = 0 \\ \rightarrow 3i_1(t) + \int (1 - v - 1) dt + 10 - 1 = 0$$

$$\rightarrow 3i_1(t) + \frac{dv}{dt} = 0 \rightarrow \frac{dv}{dt} + \frac{3}{1} v = \frac{1}{1} \rightarrow v(t) = K_1 e^{-\frac{3}{1} t} + K_2, \quad t > 0$$

از اینکاری باسخ خصوصی  $K_2$  در مذکوره دیفرانسیل  $K_2 = 0$ ,  $v_0 = \frac{1}{1}$ ,  $K_1 = \frac{1}{1}$  شده و مطابق در  $t = 0$  مسلف مذکور با عمل کردن بالابراین معادله KCL که بحصورت زیر تغییر خواهد کرد

$$\textcircled{A} \left( \frac{10 - 1}{\delta} \right) + \frac{v_s(t)}{1} = 0 \rightarrow v_s(t) = \frac{1}{1} \\ \rightarrow K_1 + 1 = \frac{1}{1} \rightarrow K_1 = -\frac{1}{1} \rightarrow v(t) = \left( 1 - e^{-\frac{3}{1} t} \right) u(t)$$

## مسئله ۷۱



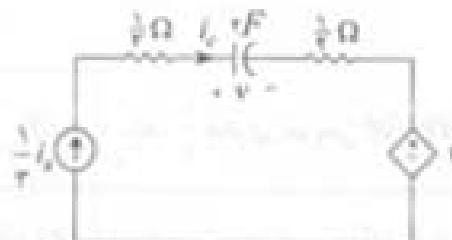
- ۱) a- معادله دیفرانسیل بر حسب  $v$  را بدست آورید

- ۲) b- باسخ به وضیع را جداگانه حساب کرده و اثبات

بيان آنها را ببررسی کنید

شکل مسئله ۷۱

حل: انتف - با استفاده از تبدیل فوریه - فرزنده داریم



$$\begin{aligned} -\frac{1}{R}I_0 + \frac{1}{L}I_0 + V + \frac{1}{R}I_0 + V = 0 &\rightarrow -\frac{1}{R}I_0 + \frac{1}{L}\left(I_0 \frac{dV}{dt}\right) + V + \frac{1}{R}\left(I_0 \frac{dV}{dt}\right) + V = 0 \\ \rightarrow \frac{dV}{dt} + \frac{R}{L}V = \frac{I_0}{L} \end{aligned}$$

پ - پاسخ پنه به ازای  $t > 0$  بصورت زیر بدست خواهد آمد

$$\frac{dV}{dt} + \frac{R}{L}V = \frac{1}{L}, \quad t > 0 \quad \rightarrow \quad V(t) = K_1 e^{-\frac{Rt}{L}} + K_2, \quad t > 0$$

با جایگذاری پاسخ خصوصی  $K_2$  در معادله دیفرانسیل نتایج مجهزین در مجازات اتصال کوتاه بروز پتانسیل  $V_0$  تا  $V^+$  خواهیم داشت

$$V_0(s^+) = 0 \quad \rightarrow \quad K_2 + \frac{1}{s} = 0 \quad \rightarrow \quad K_2 = -\frac{1}{s} \quad \rightarrow \quad V(t) = V_0(t) = \frac{1}{s} V_0(t) \left( 1 - e^{-\frac{Rt}{L}} \right)$$

پاسخ ضربه را به ازای  $V_0(t) = \delta(t)$  محاسبه خواهیم کرد. بدین منظور ابتدا  $V(s^+)$  را بدست می‌آوریم. بدین منظور بافرض  $V(s^+) = 0$  از معادله دیفرانسیل در بازو  $t > 0$  تا  $s^+$  انتگرالگیری خواهیم کرد.

$$\frac{dV(t)}{dt} + \frac{R}{L}V(t) = \frac{1}{L}\delta(t)$$

$$\rightarrow \int_{s^+}^{s^+} \frac{dV(t)}{dt} + \frac{R}{L} \int_{s^+}^{s^+} V(t) = \frac{1}{L} \int_{s^+}^{s^+} \delta(t) \quad \rightarrow \quad V(s^+) - V(s^+) + 0 = \frac{1}{L}$$

$$V(s^+) = 0 \quad \rightarrow \quad V(s^+) = \frac{1}{L}$$

صرف بودن انتگرال  $\int_{s^+}^{s^+} V(t) dt$  به علت تکرار بردن تابع  $V(t)$  است. مجهزین به ازای  $t > 0$  می‌شود  $\delta(t) = 0$ . بدین منظور ابتدا  $V(s^+)$  را به ازای  $t > 0$  تغییر خواهد کرد.

$$\frac{dV(t)}{dt} + \frac{R}{L}V(t) = 0 \quad \rightarrow \quad V(s^+) = \frac{1}{L}, \quad t > 0$$

$$\rightarrow V(t) = \left( K e^{-\frac{Rt}{L}} \right) u(t), \quad V(s^+) = \frac{1}{L} \quad \rightarrow \quad K = \frac{1}{L} \quad \rightarrow \quad h(t) = V(t) = \frac{1}{L} V(t) e^{-\frac{Rt}{L}}$$

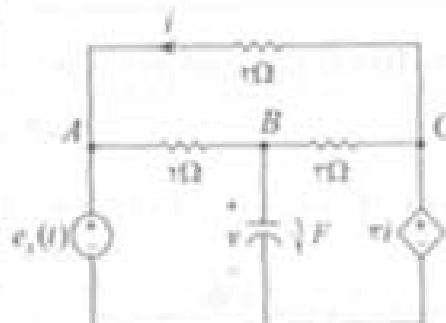
در ادامه از بسط میان  $h(t)$  و  $s(t)$  برای موردی فرود می دهیم، با مشتق کسری  $\frac{d}{dt} s(t)$  در این

$$s(t) = \frac{1}{\delta} u(t) \left( 1 - e^{-\frac{\delta t}{\tau}} \right) \rightarrow \frac{ds(t)}{dt} = \frac{1}{\delta} \delta(t) \left( 1 - e^{-\frac{\delta t}{\tau}} \right) + \frac{1}{\delta} u(t) e^{-\frac{\delta t}{\tau}}$$

جمله  $\frac{1}{\delta} \delta(t) \left( 1 - e^{-\frac{\delta t}{\tau}} \right)$  متند با صفر است (برای هر زمان  $t > 0$ )، لذا  $\frac{1}{\delta} \delta(t) \left( 1 - e^{-\frac{\delta t}{\tau}} \right)$  جمله  $\delta(t)$  برای صفر می باشد (با مردمانه  $\delta(t) = 0$ ).

$$\frac{ds(t)}{dt} = \frac{1}{\delta} u(t) e^{-\frac{\delta t}{\tau}} \rightarrow \frac{ds(t)}{dt} = h(t)$$

## مسئله ۷۷



شکل مسئله ۷۷

(A) پاسخ پله و پاسخ خودکاره  $v$  را حساب کنید. (خازن بدون ولتاژ اول است)

حل: با جابگذاری  $v$  و  $v_s$  توجه به شکل مسئله پاسخ پله را بصورت (بر محاسبه)

مس تبع

$$i = \frac{v_s - v}{r}, \quad v_i = rv \rightarrow i = \frac{v_s - v}{r} \rightarrow v = v_s - ri$$

$$(B) \text{ برای KCL} \rightarrow \frac{v - v_i}{\tau} + \frac{v - v_s}{\tau} + \frac{1}{\tau} \frac{dv}{dt} = 0 \rightarrow \frac{dv}{dt} + \frac{2}{\tau} v = \tau v_s$$

$$\rightarrow v(t) = K_1 e^{\frac{-2t}{\tau}} + K_2, \quad t > 0$$

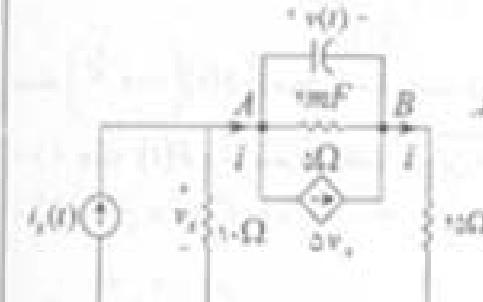
با جابگذاری پاسخ خودکاره  $K_2$  را مداره (پس از ایجاد  $K_2 = 0$ )،  $K_1 = \frac{1}{2}$  با  $\frac{2}{\tau} K_1 = \tau$  بازگشت  $t = 0$  خواهد  
اندیل کرد، به این معنی  $v(t) = \frac{1}{2} e^{\frac{-2t}{\tau}} + \tau e^{\frac{-2t}{\tau}}$  نند و خواهیم داشت.

$$v(0^+) = 0 \rightarrow K_1 + \frac{1}{2} = 0 \rightarrow K_1 = -\frac{1}{2} \rightarrow s(t) = v(t) = \frac{1}{2} u(t) \left( 1 - e^{-\frac{2t}{\tau}} \right)$$

پاسخ صریح مشتق پاسخ پله می باشد (با مردمانه  $\delta(t) = 0$ ).



$$h(t) = \frac{du(t)}{dt} = vu(t)e^{-\frac{t}{\tau}}$$


 ۷۸) *مسائل*

- (۱) پاسخ به و پاسخ ضریب وکلار خازن ( $i$ ) را حساب کنید.  
 (۲) میجنین  $v$  را تجزیه بدمت آورید.

شکل مسئله ۷۸

حل : ۱) جایگذاری پاسخ عصری و شکل مدار پاسخ به را صورت زیر می‌بابد

مس کم

$$v = v_A - v_B = v_A - \tau \dot{v}_A = v_A - \tau \dot{v} \left( 1 - \frac{v_A}{v_A} \right) \rightarrow v_A = v + \tau \dot{v} + v / \tau$$

$$\text{و } KCl \rightarrow -\tau + \frac{v / \tau \dot{v} + v / \tau}{v_A} + \dot{v} \left( v / \tau \dot{v} + v / \tau \right) + \frac{v}{\dot{v}} + \tau \dot{v} \cdot \frac{dv}{dt} = 0$$

$$\rightarrow \frac{dv}{dt} + \tau \dot{v} \cdot v = -v / \tau \rightarrow v(t) = K_1 e^{-\omega t} + K_2, \quad t > 0$$

با جایگذاری پاسخ عصری  $K_1 = -\tau \dot{v} / \tau$  و  $K_2 = \tau \dot{v}$  در مدار (۱) می‌شود که می‌جذب  $v$  خازن  $\tau = \infty$  باشد. می‌توان  $v(t)$  را در این مدار می‌داند. بنابراین  $v(t) = v + \tau \dot{v}$

$$v(t) = v + \tau \dot{v} = v + \tau \frac{dv}{dt} = v \left( 1 + \tau / \tau \right) = v \left( 1 + \tau / \tau \right) \left( e^{-\omega t} - 1 \right)$$

 می‌جذب  $v(t) = v + \tau \dot{v}$  برای  $t > 0$  می‌شود. بنابراین

$$v_A(t) = v + \tau \dot{v} = v + \tau \frac{dv}{dt} = v \left( 1 + \tau / \tau \right) \left[ v \left( e^{-\omega t} - 1 \right) \right] + \tau / \tau, \quad t > 0$$

$$\rightarrow i(t) = v_A(t) = v(t) \left( v / \tau + \tau / \tau e^{-\omega t} \right)$$

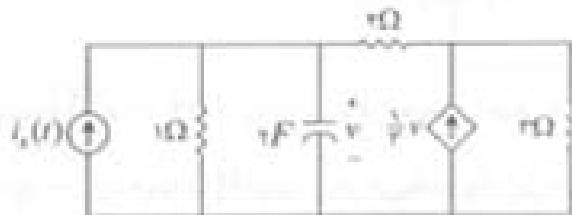
در اینجا برای مدار پاسخ ضریب و پاسخ به مشتق مس کم می‌شود

$$h(t) = \frac{du(t)}{dt} = \frac{d}{dt} \left( v / \tau \cdot v(t) \left( v / \tau + \tau / \tau e^{-\omega t} \right) \right) = -v / \tau \cdot u(t) e^{-\omega t}$$

$$h_i(t) = \frac{di(t)}{dt} = \frac{d}{dt} \left( u(t) \left( v / \tau + \tau / \tau e^{-\omega t} \right) \right) = -v / \tau u(t) e^{-\omega t}$$



## مسئله ۷۷



۱) پاسخ پله و پاسخ ضربه ۲ را جداگانه حساب کنید و ارتباط میان آنها را مسأله شناس دهید.

شکل مسئله ۷۷

حل : با جایگذاری  $i_1(t) = u(t) = v$ ,  $t > 0$  تکل مسئله داریم

$$(R) \rightarrow \text{KCL} \rightarrow \frac{v_B - v}{\tau} - \frac{1}{\tau} v + \frac{v_B}{\tau} \rightarrow v_B = v$$

$$(A) \rightarrow \text{KCL} \rightarrow -1 + \frac{v}{\tau} + \tau \frac{dv}{dt} + \frac{v - v}{\tau} = 0 \rightarrow \frac{dv}{dt} + \frac{1}{\tau} v = \frac{1}{\tau}$$

$$\rightarrow v(t) = K e^{-\frac{t}{\tau}} + K_1, \quad t > 0$$

با جایگذاری پاسخ خصوصی  $K_1$  در معادله ذیفرنسیل  $K_1 = 1$  با  $\frac{1}{\tau} K_1 = \frac{1}{\tau}$  باز  $t = \tau^*$  عازم اتصال کوتاه بوده باشیم  $v(\tau^*) = 0$  شده و خواهیم داشت

$$v(\tau^*) = 0 \rightarrow K_1 + 1 = 0 \rightarrow K_1 = -1 \rightarrow v(t) = v(t) = u(t) \left( 1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right)$$

با جایگذاری  $i_1(t) = \delta(t)$  معادله ذیفرنسیل مورد نظر بصورت زیر تغییر خواهد کرد

$$\frac{dv(t)}{dt} + \frac{1}{\tau} v(t) = \frac{1}{\tau} \delta(t)$$

با استفاده از دو طرف رابطه فوق از  $v(\tau^*) = 0$  مقدار  $v(\tau^*)$  را بدست می آوریم. نویسندگی می باشد

$$\int_{\tau^*}^{\infty} \frac{dv(t)}{dt} dt + \frac{1}{\tau} \int_{\tau^*}^{\infty} v(t) dt = \frac{1}{\tau} \int_{\tau^*}^{\infty} \delta(t) dt \rightarrow v(\tau^*) - v(\tau^*) + 0 = \frac{1}{\tau} \rightarrow v(\tau^*) = 0 \rightarrow v(\tau^*) = \frac{1}{\tau}$$

من دوامم که به ازای  $\delta(t) = 0$ ,  $t > 0$  من باشد باشیم مقدار ذیفرنسیل فوق را من خواهیم بصورت زیر خواست

$$\frac{dv(t)}{dt} + \frac{1}{\tau} v(t) = 0, \quad v(\tau^*) = \frac{1}{\tau}, \quad t > 0 \rightarrow v(t) = K e^{-\frac{t}{\tau}}, \quad t > 0, \quad v(\tau^*) = \frac{1}{\tau} \rightarrow K = \frac{1}{\tau}$$

$$\rightarrow h(t) = v(t) = \frac{1}{\tau} u(t) e^{-\frac{t}{\tau}}$$

در اینجا به ارتباط بین پاسخ پله و ضربه می‌برداریم. بدین منظور از پله مشتق می‌گیریم

$$\frac{di(t)}{dt} = \delta(t) \left( 1 - e^{-\frac{t}{T}} \right) + \frac{1}{T} u(t) e^{-\frac{t}{T}}$$

جمله  $\delta(t) \left( 1 - e^{-\frac{t}{T}} \right)$  به ازای  $t \geq 0$  متعادل با صفر است (برابر صفر) و  $t = 0$  جمله  $1 - e^{-\frac{t}{T}}$  برابر صفر نیست (برابر  $1 - e^0 = 0$ )

$$\frac{di(t)}{dt} = \frac{1}{T} u(t) e^{-\frac{t}{T}} = h(t)$$

و این بعضی اینکه پاسخ ضربه مشتق پاسخ پله می‌باشد

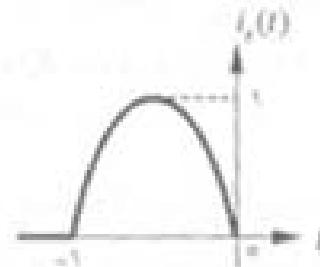
### مسئله ۲۵

۱) ولتاژ  $v_c(t)$  را برای تمام  $t$  محاسبه و رسم کنید. (لحاظها بدون ولتاژ اولیه می‌باشد)

۲) آبا میگوئیم افزایشی در مدار بالشی می‌ماند و علت آن چیست



شکل مسئله ۲۵



$$i_c(t) = \begin{cases} 0 & , \quad t \leq -1 \\ -\sin \pi t & , \quad -1 < t \leq 0 \\ 0 & , \quad t \geq 0 \end{cases}$$

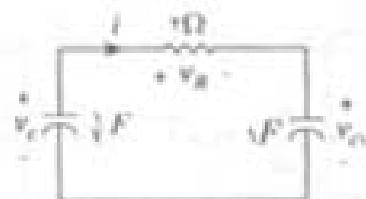
حل: با توجه به شکل مرجعی زیر که نشان می‌زند  $i_c(t)$  از  $t = -1$  تا  $t = 0$  تغییر می‌کند، از آنجایی که

$$i_c(t) = i_c(-t) , \quad t \leq -1 \rightarrow v_c(t) = 0 \rightarrow v_c(-1) = 0$$

$$-1 < t \leq 0 \rightarrow v_c(t) = v_c(-t) + \frac{1}{C} \int_{-t}^t i_c(t) dt = v_c(-t) + \frac{1}{C} \int_{-1}^t \sin \pi t dt$$

$$= \frac{1}{\pi} (1 + \cos \pi t) \rightarrow v_c(0) = \frac{1}{\pi}$$

و  $v_c(t) > 0$  برای  $t > 0$  نیز می‌باشد و کهندسته از کهندسته می‌شود. بنابراین مدار پیوسته است



$$i = -\frac{1}{\tau} \frac{dv_c}{dt}$$

$$\text{KVL: } \rightarrow -v_c + v_s + v_o = 0 \rightarrow -v_c + \tau \left( -\frac{1}{\tau} \frac{dv_c}{dt} \right) + v_o(t) + \frac{1}{\tau} \int \left( -\frac{1}{\tau} \frac{dv_c}{dt} \right) = 0$$

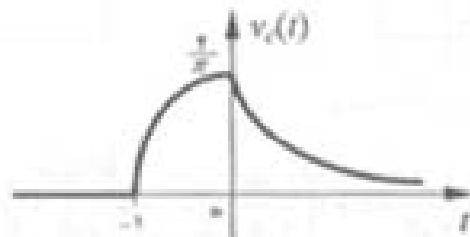
$$\rightarrow -\frac{dv_c}{dt} + \frac{d^2 v_c}{dt^2} - \frac{1}{\tau} \frac{dv_c}{dt} \rightarrow \frac{d^2 v_c}{dt^2} + \frac{1}{\tau} \frac{dv_c}{dt} = 0 \rightarrow \frac{dv_c}{dt} + \frac{1}{\tau} v_c = 0$$

$$\rightarrow v_c(t) = Ke^{-\frac{t}{\tau}}, t > 0$$

$$v_c(0) = \frac{1}{\tau} \rightarrow K = \frac{1}{\tau} \rightarrow v_c(t) = \frac{1}{\tau} e^{-\frac{t}{\tau}}, t > 0$$

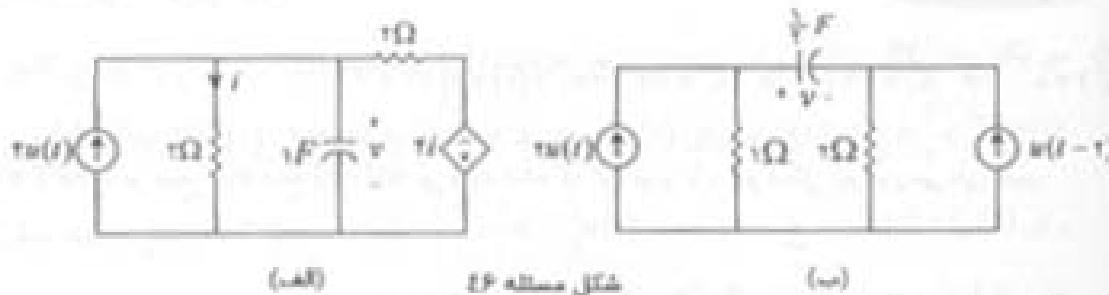
$$\rightarrow v_c(t) = \begin{cases} 0 & , t \leq -\tau \\ \frac{1}{\tau} (1 + \cos \pi t) & , -\tau < t \leq 0 \\ \frac{1}{\tau} e^{-\frac{t}{\tau}} & , t > 0 \end{cases}$$

شکل صفحه ۲۱ شکل زیر رسم شده است



### مسئله ۲۱

(۱) در دو مدار شکل مسئله ۲۰ را برای  $t \geq 0$  حساب کنید. ( ولتاژ اولیه خازن صفر است )





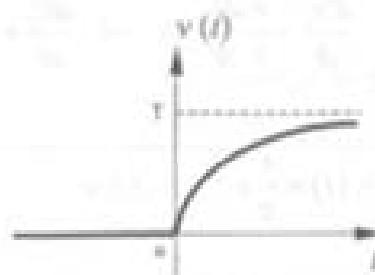
حل : اگر  $v = 0$  بازه به شکل (آف)  $i = \frac{v}{\tau}$  بود و عواید ذات

$$-\tau + \frac{v}{\tau} + \frac{dv}{dt} + \frac{v - (-\tau \frac{v}{\tau})}{\tau} = 0 \quad \rightarrow \quad \frac{dv}{dt} + \tau v = \tau \quad \rightarrow \quad v(t) = K_1 e^{-\tau t} + K_2, \quad t > 0$$

با جایگذاری باع خصوصی  $K_2$  در معادله ذیفراسبل  $K_1 = \tau$  و  $K_2 = 0$  شده همچنین در  $t = 0$  مدار

تصال کونته بوده بنابراین داریم

$$v(0^+) = 0 \quad \rightarrow \quad K_1 + \tau = 0 \quad \rightarrow \quad K_1 = -\tau \quad \rightarrow \quad v(t) = \tau e^{\tau t} (1 - e^{-\tau t}), \quad t > 0$$



ب - بازه به شکل (ب) به ترتیب  $t < 0$  مدار بصورت زیر خواهد بود



$$i_L = \frac{1}{\tau} \frac{dv}{dt}$$

$$\text{KVL} \rightarrow -\tau + \frac{1}{\tau} \frac{dv}{dt} + v + \tau \left( \frac{1}{\tau} \frac{dv}{dt} \right) = 0 \quad \rightarrow \quad \frac{dv}{dt} + \frac{1}{\tau} = \frac{1}{\tau}$$

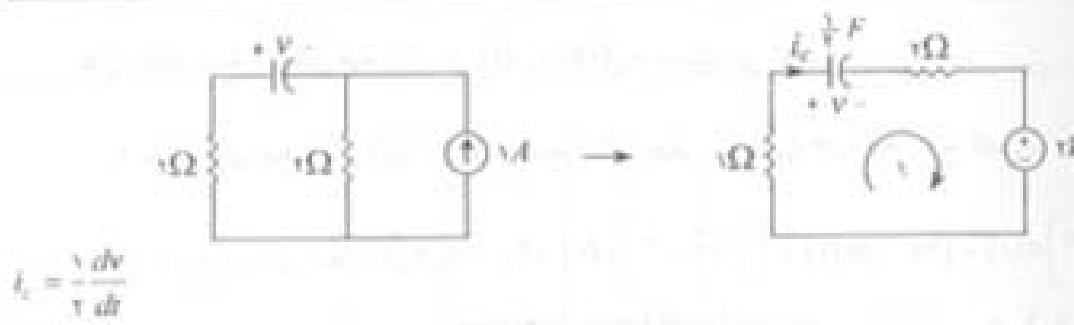
$$\rightarrow v(t) = K_1 e^{-\frac{t}{\tau}} + K_2, \quad t > 0$$

با جایگذاری باع خصوصی  $K_2$  در معادله ذیفراسبل  $K_1 = \tau$  و  $K_2 = \frac{1}{\tau}$  شده و همچنین عازن در

تصال کونته بوده بنابراین داریم

$$v(0^+) = 0 \quad \rightarrow \quad K_1 + \frac{1}{\tau} = 0 \quad \rightarrow \quad K_1 = -\tau \quad \rightarrow \quad v(t) = \tau \left( 1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right)$$

در  $t = 0$  مداره بر منع  $v(t) = 0$  منع  $i(t) = 0$  نیز درازه شده که از آن را با رسم شکل زیر بررسی می کنیم



$$\text{KVL مبنای مش} \rightarrow \frac{1}{\tau} \frac{dv_r}{dt} + v_r + \tau \left( \frac{dv_r}{dt} \right) + V = 0 \rightarrow \frac{dv_r}{dt} + \frac{1}{\tau} v_r = -\frac{V}{\tau}$$

$$\rightarrow v_r(t) = K_1 e^{-\frac{t}{\tau}} + K_2 \quad t > 0$$

با جایگذاری پاسخ عبوری  $K_1$  از مدارهای دفتر تسلیم کنند. همچنان از آنها یک  $K_2 = -V$  داشته باشند.  $K_1 = -V$  با  $i_r = \frac{1}{\tau} K_2 = -\frac{V}{\tau}$  نتیجه می‌شوند. از اینجا  $v_r(t) = -\frac{V}{\tau} e^{-\frac{t}{\tau}}$

$$v(t) = v_r(t) + V = -\frac{V}{\tau} e^{-\frac{t}{\tau}} + V \quad t > 0$$

و نتیجه مدارهای جمع آنلای  $t > 0$  بتصورت زیر خواهد بود.

$$v(t) = \begin{cases} 0 & , \quad t < 0 \\ -\frac{V}{\tau} e^{-\frac{t}{\tau}} + V & , \quad 0 < t \leq \tau \\ -\frac{V}{\tau} e^{-\frac{t}{\tau}} & , \quad t > \tau \end{cases}$$

شکل مرجع  $v(t)$  در شکل زیر رسم شده است.



### مسئله ۷

در یک مدار  $RC$  موزایی برای درودی منع جریان  $i_{rc}(t)$  و شرط اولیه  $V_r$  پاسخ کامل

$$v(t) = (r e^{-rt}) u(t) \quad \text{و برای } i_{rc}(t) \text{ و شرط اولیه } V_r \text{ پاسخ کامل.}$$

$$v(t) = \left( \frac{1}{\tau} + \frac{1}{\tau} e^{-rt} \right) u(t) \quad \text{پاسخ حالت صفر (} i_{rc}(t) + i_{rc}(t) \text{)}$$

پاسخ از  $i_{rc}(t)$  جست. مدار  $R$  و  $C$  را تعیین کنید.

حل: ابتدا باعث ورودی صفر را بروای  $(I_{in}(t) + I_{out}(t))$  بگذست من آوردم

$$\text{باusخ ورودی صفر برای } (I_{in} + I_{out}) = \text{باusخ حالت صفر برای } (I_{in} + I_{out}) = \text{باusخ کامل برای } (I_{in} + I_{out})$$

$$\left( \frac{1}{\tau} + \frac{1}{\tau} e^{-\tau t} \right) u(t) + (te^{-\tau t}) u(t) = \left( \frac{1}{\tau} + \frac{1}{\tau} e^{-\tau t} \right) u(t) + (I_{in} + I_{out}) = \text{باusخ ورودی صفر برای } (I_{in} + I_{out}) \\ \rightarrow (I_{in} + I_{out}) = (te^{-\tau t}) u(t)$$

واعن این است که باعث ورودی صفر برای  $I_{in}$  و  $I_{out}$  یکسان من باشند بهترین داریم

$$(te^{-\tau t}) u(t) = \text{باusخ ورودی صفر برای } I_{in} = \text{باusخ ورودی صفر برای } I_{out}$$

$$\text{باusخ ورودی صفر برای } I_{in} - \text{باusخ کامل } I_{in} = \text{باusخ حالت صفر } I_{in} \rightarrow$$

$$= \left( \frac{1}{\tau} + \frac{1}{\tau} e^{-\tau t} \right) u(t) - (te^{-\tau t}) u(t) = \frac{1}{\tau} (1 - e^{-\tau t}) u(t)$$

$$T = RC = \frac{1}{\tau} \quad \text{من باشند که با توجه به باعث ورودی صفر } V_o = 0 \text{ خواهد شد. همچنان}$$

$$\text{من باشند که با توجه } C = F \cdot R = \frac{1}{\tau} \Omega \cdot \text{ خواهد شد. باعث دریابی حالت صفر } I_{in} \text{ ملاحظه من شود که باعث}$$

به یک مدار RC موازی است بنابراین  $I_{in}(t) = Iu(t)$  و لذا خواهیم داشت

$$R = \frac{1}{\tau}, \quad R = \frac{1}{\tau} \rightarrow I = 1 \rightarrow I_{in}(t) = u(t)$$

همچنین من نوان نوشت

$$\text{باusخ ورودی صفر } I_{in} = \text{باusخ کامل } I_{in} = \text{باusخ حالت صفر } I_{in}$$

$$= (te^{-\tau t}) u(t) - (te^{-\tau t}) u(t) = (e^{-\tau t}) u(t) = I_{in}(t) = u(t)$$

$$\rightarrow I_{in}(t) = \frac{dI_{in}(t)}{dt} = \delta(t)$$

### مسئله ۷۸

مدار مذکور می‌باشد

ساخته شده از

مذکورها و مانع

وابسته در مانع ثابت



$$V_c(t) = V_0 - \frac{1}{2\pi f L} I^2$$

من باشند اگر سلف  $H = 10H$  را به جای خازن وصل من گردیم

و خازن دو مر سلف به چه صورتی در می‌آمد

شکل مسئله ۷۸



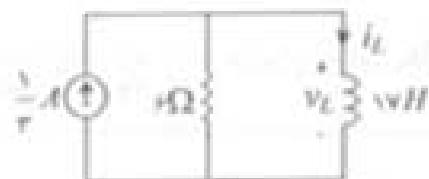
حل : ابتدا معادل توانن مدار مقاومت خطی را بدست می آوریم (تووجه کنید که نقطه زمان  $t > 0$  را در نظر من نگیریم )



$$v_s(t) = V \left( 1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right) \rightarrow R_d C = \tau , C = \frac{\tau}{V} F \rightarrow R_d \left( \frac{V}{\tau} \right) = \tau \rightarrow R_d = \tau \Omega$$

$$I_s R_d = \tau \rightarrow I_s = \frac{1}{\tau} = \frac{1}{\tau} A$$

حال بجای عازن، سلف را فرایر داده و از معادل توانن مدار مقاومت خطی استفاده می کنیم

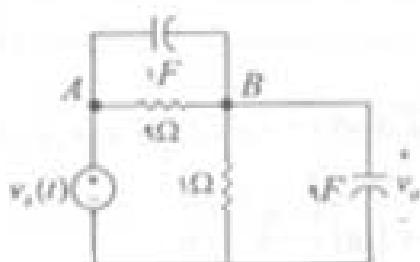


$$-\frac{1}{\tau} + \frac{v_L}{F} + \frac{1}{\tau} \int v_L dt = 0 \rightarrow \frac{1}{\tau} \frac{dv_L}{dt} + \frac{1}{\tau} v_L = 0 \rightarrow \frac{dv_L}{dt} + \frac{1}{\tau} v_L = 0 \rightarrow v_L(t) = K e^{-\frac{t}{\tau}}$$

در  $t = 0$  سلف مدار باز بود و باندین داریم

$$v_L(0) = \left( \frac{1}{\tau} A \right) (\tau \Omega) = \tau V \rightarrow K = \tau \rightarrow v_L(t) = \tau e^{-\frac{t}{\tau}}$$

مسئله ۲۹۶



﴿ پاسخ بهه ۷ را برای تمام  $t$  تعیین و رسم کنید . ﴾

دانشگاه شهروند

حل : برای تعیین پاسخ بهه ۷ را می دویم که  $t = 0$  عازن ماتصل نکنند بوده و لذا  $v_s(t) = v(t) = V$  ،  $t > 0$  عازن ماتصل نکنند بوده و لذا  $v_s(t) = 0$  می باشد و برای  $t = 0$  عازنها مدار باز شده ولذا با استفاده از قاعده تقسیم و دنگ میتوانیم داشت

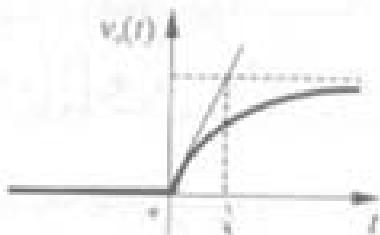
$$v_s(\infty) = \frac{1}{1+1} V = \frac{1}{2} V$$



واضح است که در مدار  $RC$  میزرا درین بثیرانن ثابت (نمایش ۲) مدار شد پس  
نمایه هم داشت

$$v_o(t) = (v_o(0) - v_o(\infty))e^{-\frac{t}{T}} + v_o(\infty) = \frac{1}{1+u} \left( 1 - e^{-\frac{t}{T}} \right), \quad t \geq 0 = \frac{1}{1+u} u(t) \left( 1 - e^{-\frac{t}{T}} \right)$$

شکل صفحه (۱) در شکل زیر رسم شده است



### مسئله ۳۰



۱) ثابت کند باعث ضربه  $v_o$  مشتمل باعث پل  $v_o$   
( $i_R = v_o'$ ) نمی باشد.

شکل مسئله ۳۰

حل: ابتدا باعث پل  $v_o$  را بحث می اوریم. بدین مفهوم بافرض  $v_o$  مشتمل باعث پل  $i_R$  باشند،

$$-v_o + \frac{dv_o}{dt} + v_o' = u \rightarrow \frac{dv_o}{1-v_o'} = dt \rightarrow \left( \frac{dv_o}{1-v_o'} + \frac{dv_o}{1+v_o'} \right) = u dt$$

با انتگرالگیری از طرفین میداده و پس از سلسه محاسبه می گردد

$$(-\ln(1-v_o') + \ln(1+v_o')) = Ut + C$$

از طرفی می دانیم که عازن در  $t=0$  تصال کوچک شود. بنابراین  $v_o(0)=0$  نمایه هم داشت

$$v_o(0)=0 \rightarrow (-\ln(1) + \ln(1)) = 0 + C \rightarrow C=0 \rightarrow \ln\left(\frac{1+v_o'}{1-v_o'}\right) = Ut$$

$$\rightarrow \frac{1+v_o'}{1-v_o'} = e^{ut} \rightarrow v_o'(t) = v_o(t) = \frac{e^{ut}-1}{e^{ut}+1}$$

در ادامه با جایگذاری  $v_o(t) = \delta(t)$  باعث ضربه را میخواهیم کرد

$$-\delta(t) + \frac{dv_o}{dt} + v_o' = u \rightarrow \frac{dv_o}{dt} + v_o' = \delta(t), \quad t \geq 0$$



حل، نظریه‌گیری از «نای»، (۲۰۰۷) را بحث خواهیم آورد.

$$\int_{-\infty}^{\tau} \frac{dv_i}{dt} dt + \int_{-\infty}^{\tau} v'_i dt = \int_{-\infty}^{\tau} \delta(t) \rightarrow v_i(\tau) - v_i(-\infty) + c = 1 \rightarrow v_i(\tau) = 1 \rightarrow v_i(\tau) = 1$$

و باع لست که رُبَّا در بازه  $\tau = \tau_0$  که اندار می‌باشد و لذا  $\tau^2 d\tau = -\int_{\tau_0}^{\tau} \text{شد دلی} \frac{d\tau}{d\tau}$  در بازه  $\tau = \tau_0$  که اندار

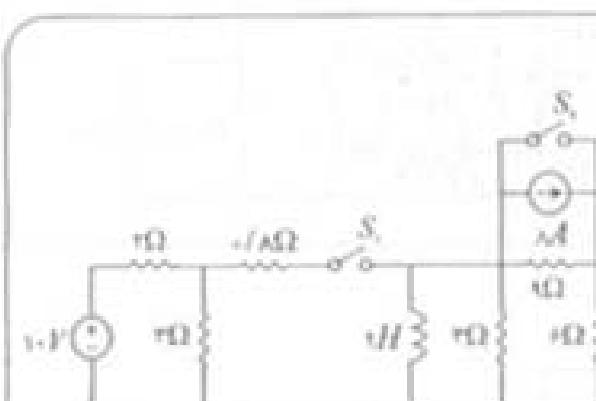
$$\frac{dv_i}{dt} + v_i' = 0, \quad t \geq 0, \quad v_i(0) = 1 \quad \Rightarrow \quad \frac{dv_i}{v_i'} = -dt \quad \Rightarrow \quad -\frac{1}{v_i} = -t + C, \quad v_i(t) = e^{\frac{1}{C-t}}$$

$$\rightarrow C = -1 \rightarrow h(t) = v_c(t) = \frac{1}{t+1}$$

گلستان متن لایه‌بندی شده

$$\frac{ds(t)}{dt} = \frac{te^{\gamma t}(e^{\gamma t} + 1) - te^{\gamma t}(e^{\gamma t} - 1)}{(e^{\gamma t} + 1)^2} = \frac{2te^{\gamma t}}{(e^{\gamma t} + 1)^2} \neq h(t)$$

پلاروپلی باع غیره مشغله باع به سر پالند و این به علت غیر خطی برداشت می‌گیرد.



21

- ۲۰۰۰ میلادی مدت طولانی به ترتیب باز و  
بسته بوده اند. دور = ۱ = ۳۰۰۰ را بسته و میس  
دور = ۱ هر دور را باز من کنیم. جزیان گذارنده

01 02 03

حل: برای  $x = 5$  - کلید ۵ و ۳ هر دو بسته تبدیل ملاحظه می شود که عدد سریان  $A = 8$  از اتصال کوئین را نشان می کند.



مثلاً  $\pi = 3.14$  سلف مدار بـ  $2\pi r$  و مساحة دائرة بـ  $\pi r^2$

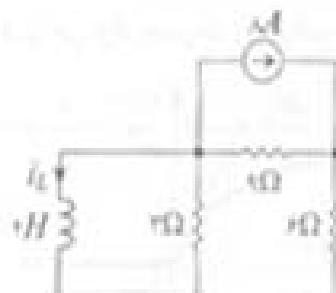
$$v_A = \frac{\tau \|v\|/\lambda}{\tau \|v\|/\lambda + 1} v, v = \tau/v \quad \Rightarrow \quad l_1(\infty) = \frac{\tau/\lambda}{\tau/\lambda + 1} = \tau A$$



$$R = (\tau P \tau) \text{P} \left[ (\tau P \tau) + \tau / \tau \right] = \tau \Omega \quad \rightarrow \quad T = \frac{\tau}{\Omega} = \tau$$

$$\rightarrow i_L(t) = (i_L(0) - i_L(\infty)) e^{-\frac{t}{\tau}} + i_L(\infty) = \tau \left( 1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right)$$

با شرایط  $i_L(0) > i_L(\infty)$  می‌توان  $i_L(t)$  را در مدار بصورت زیر می‌داند



$$\text{با توجه به فتحت قابل مدار } i_L(0) > i_L(\infty) = \tau \left( 1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right) = 1/10 \text{ اندکال کرد}$$

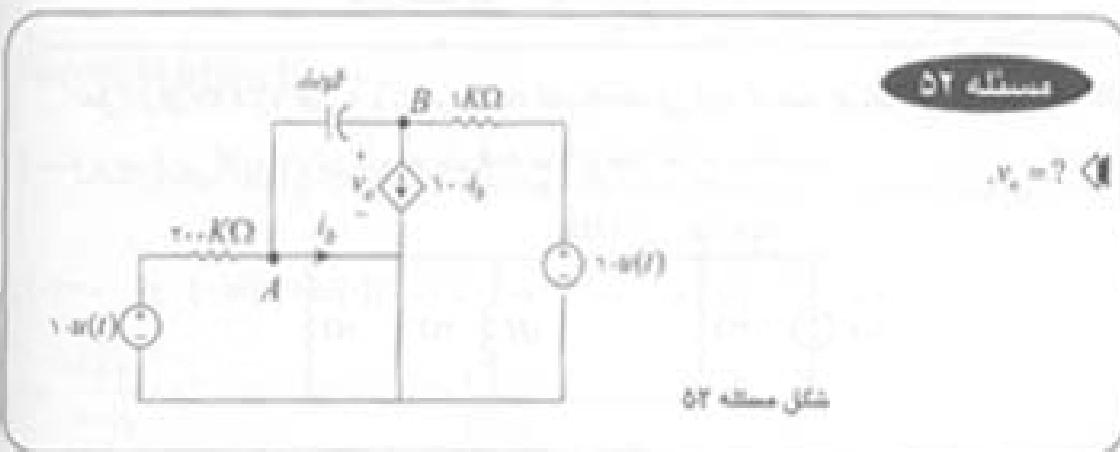
نمودار دیگر با استفاده از فرمول تجزیه جزیان نشونم

$$i_L(\infty) = -\frac{1}{\tau + \frac{1}{R}} = -1/A$$

$$R = (\tau + \frac{1}{\tau}) \text{P} \tau = \frac{\tau}{\tau} \quad \rightarrow \quad T = \frac{L}{R} = \frac{\tau}{\frac{\tau}{\tau}} = \tau$$

$$\rightarrow i_L(t) = (i_L(0) - i_L(\infty)) e^{-\frac{t}{\tau}} + i_L(\infty) = 5/10 e^{-\frac{t}{\tau}} + 1/A$$

$$\rightarrow i_L(t) = \begin{cases} \tau \left( 1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right) & , \quad t \leq 1 \\ 5/10 e^{-\frac{t}{\tau}} + 1/A & , \quad t > 1 \end{cases}$$



مسئله ۱۶۸

$$V_s = ?$$

شکل مسئله ۱۶۸

حل:

$$\textcircled{A} \text{ برای KCL: } \rightarrow i_b + \frac{10 - V_s}{10k\Omega} = i_B(t) \quad \rightarrow \quad i_b = 5 \times 10^{-4} + 10^{-3} \frac{dV_s}{dt}$$



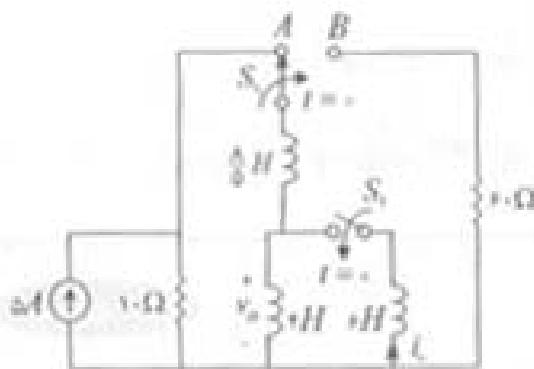
$$\textcircled{B} \text{ برای KCL} \rightarrow 1 \cdot \left( 5v_1 + v_2 - \frac{dv_2}{dt} \right) + 1 \cdot \frac{dv_2}{dt} + \frac{v_2 - v_1}{1 \cdot 1} = 0$$

$$\rightarrow \frac{dv_2}{dt} + \frac{1}{1 \cdot 1} v_2 = \frac{5}{1 \cdot 1} v_1 \rightarrow v_2(t) = K_1 e^{\frac{-t}{1 \cdot 1}} + K_2, t \geq 0$$

با جایگذاری پاسخ خصوصی  $K_2$  در مداره دیفرانسیل  $K_2 = 5$  و مجموعین در  $t = 0$  مدار اتصال کوتاه بوده باشون داریم

$$v_2(0) = 0 \rightarrow K_2 + 0 = 0 \rightarrow K_2 = 0 \rightarrow v_2(t) = 5v_1(t) \left( 1 - e^{-\frac{t}{1 \cdot 1}} \right)$$

## مسئله ۵۲



$v_2(t)$  و  $i(t)$  را برای  $t \geq 0$  حساب کنید

به مدت طولانی  $i$  در وضعیت  $A$  و  $B$

باز من باشد  $i$

شکل مسئله ۵۲

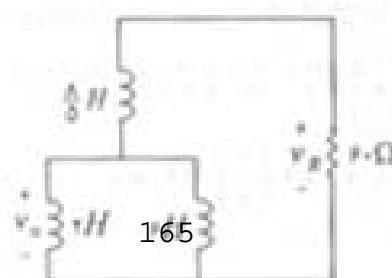
حل: برای  $t < 0$  مدار بصورت زیر من باشد



در  $t = 0^-$  مدار به حالت دائمی رسیده و سلفه اتصال کوتاه خواهد بود باشون داریم

$$i_{1s}(0^-) = i_{1s}(0^+) = 0.4, i_{2s}(0^-) = 0, v_s(0^-) = 0, i_s(0^-) = 0$$

برای  $t > 0$  مدار بصورت زیر تغییر خواهد کرد





و آنرا که همچنانکه در اینجا نا معین به دو سر مسندها وصل نمی شود آنها داریم.

$$i_L(s^+) = i_L(s^-) = 0A, \quad i_{L1}(s^+) = i_{L1}(s^-) = 0A, \quad i_s(s^+) = i_s(s^-) = s$$

بنابراین در این دو سر مدار متوجه  $v_R = R \cdot (-s) = -s \cdot V = -V$  می شوند و خواهیم داشت:

$$v_s(s^+) = \frac{tPr}{R} v_R = \frac{t}{R} (-V) = -tA \cdot V$$

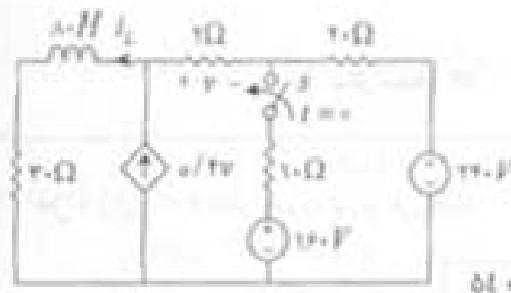
من داریم که در  $t = 0$  سرمهای اتصال گشته شده و لذا  $v_s(0) = 0$  خواهد بود. در ادامه تاثیر زمانی مدار را حساب خواهیم کرد.

$$T = \frac{L}{R} = \frac{tPr + \frac{V}{R}}{R} = \frac{t}{R} + \frac{V}{R^2} = \frac{t}{R} + \frac{1}{12}$$

$$\rightarrow v_s(t) = (v_s(s^+) - v_s(s)) e^{-\frac{t}{T}} + v_s(s) = -tA \cdot e^{-\frac{t}{12}}, \quad t > 0$$

$$i_s(t) = i_s(s) + \frac{1}{R} \int_0^t (-v_s(t)) dt = t \cdot \int_0^t e^{-\frac{r}{12}} dr = -te^{-\frac{t}{12}} \Big|_0^t = t(e^{-\frac{t}{12}} - 1), \quad t > 0$$

### مسئله ۵۷



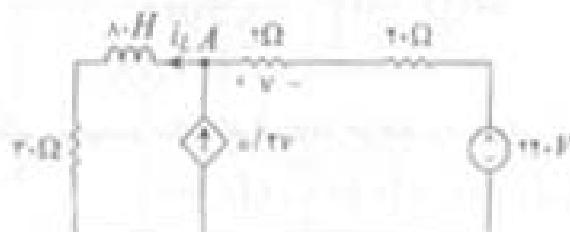
در اینجا  $i_L(t)$  را برای  $t > 0$  حساب کنید. بدست آوردن

و رسم کنید.

(برآین مدت طولانی باز بوده است)

شکل مسئله ۵۷

حل: از اینجا  $i_L(t) = 0$  برای  $t < 0$  و مدار بصورت زیر می باند:



در اینجا  $i_L(t) = 0$  مدار به حالت دائمی خود رسیده و سلف بصورت اتصال گشته خواهد بدل می کند بنابراین داریم

$$\textcircled{1} \quad \text{KCL: } i_L = 1/12V + \frac{V}{1} = s \rightarrow V = s \cdot i_L$$

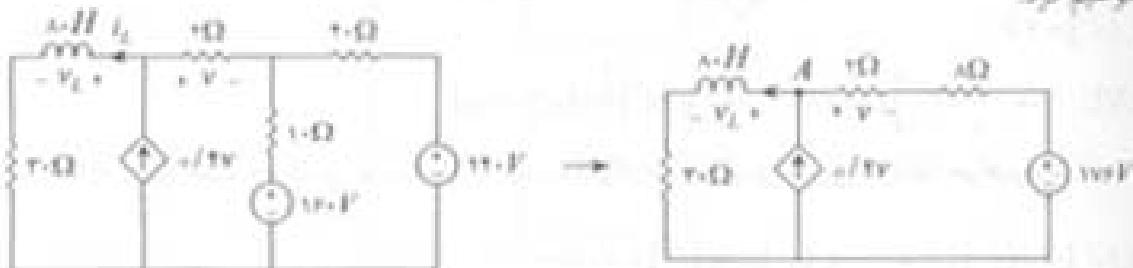
$$\textcircled{2} \quad \text{KVL: } -s \cdot i_L + V + 1 \cdot \left(\frac{V}{s}\right) + 12V = 0 \rightarrow -s \cdot i_L - 12V = 12V$$



$$\rightarrow -\tau i_L + \gamma i_L = 11 \rightarrow i_L \left( \frac{\gamma - \tau}{\tau} \right) = 11 \rightarrow i_L = \frac{11}{\frac{\gamma - \tau}{\tau}}$$

برای  $t > 0$  تکمیل  $\beta$  بسته شده و مدار بصورت زیر تغییر خواهد کرد که با استفاده از نتیجه توان-ترن آن را ساده

نموده‌ایم که در



$$\textcircled{A} \text{ برای KCL} \rightarrow i_L = -i_{\text{ref}} + \frac{V}{R} = \alpha \rightarrow V = \gamma i_L$$

$$\text{برای KVL} \rightarrow -\tau i_L - V_L + V + \Delta \left( \frac{V}{R} \right) + \gamma V t = 0$$

$$\rightarrow -\tau i_L - V_L + (-\gamma i_L) + \Delta \left( \frac{-\gamma i_L}{\tau} \right) + \gamma V t = 0$$

$$\rightarrow V_L + \Delta i_L = \gamma V t \rightarrow \Delta \cdot \frac{d i_L}{dt} + \Delta \cdot i_L = \gamma V t \rightarrow \frac{d i_L}{dt} + i_L = \frac{\gamma V}{\Delta}$$

$$\rightarrow i_L(t) = K_1 e^{-t} + K_2, t > 0$$

با جایگذاری پاسخ خصوصی  $K_1$  در معادله دیفرانسیل  $K_1 = \frac{\gamma V}{\Delta}$  شده، عواملی را آنچه که همچ و داشتیم به دو سر سلف اعمال نشده است لذا عوامل خواهیم داشت

نهایت پاسخ خصوصی  $i_L(t) = K_2 e^{-t}, t > 0$

$$i_L(0^+) = i_L(0^-) = \gamma V \rightarrow K_2 + \frac{\gamma V}{\Delta} = \gamma \rightarrow K_2 = -\frac{\gamma}{\Delta} \rightarrow i_L(t) = \frac{\gamma V}{\Delta} - \frac{\gamma}{\Delta} e^{-t}, t > 0$$

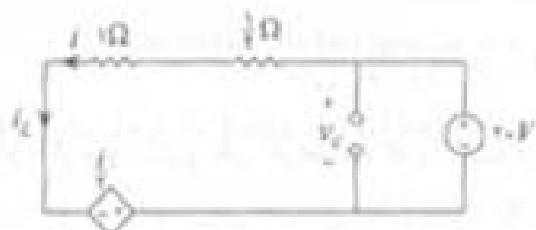
مسئله ۵۵



شکل مسئله ۵۵

حل: به ازای  $i_L(0) = 0$  بسته و  $S$  باز باشد و مدار به حالت دائمی خود رسیده است بنابراین سلف اعمال

کوتاه و لذان مدار باز بوده و خواهیم داشت



$$v_e(t) = 1 \text{ V}$$

$$\text{KVL} \rightarrow \frac{1}{t} - i + \frac{1}{t} i + v_e = 0 \rightarrow i_L(t) = i(t) = 1 \text{ A}$$

و از آنجاکه روی خازن جریان سیم بابت و با روی سلف و لذت سیم بابت واقع شوند نمای خواهیم داشت

$$v_e(t) = v(t) = 1 \text{ V}, \quad i_L(t) = i(t) = 1 \text{ A}$$

برای  $t > 0$  باز زیرا  $i_L > 0$  بسته خواهد شد و مدار زیر را خواهیم داشت



$$i = i_L$$

$$\textcircled{1} \text{ من KVL} \rightarrow \frac{1}{t} - v_L - i_L = 0 \rightarrow 0.1 \times \frac{d i_L}{dt} + i_L = 0$$

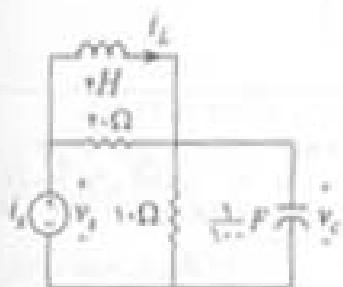
$$\rightarrow \frac{di_L}{dt} + 10 \cdot i_L = 0 \rightarrow i_L(t) = Ke^{-10t}, \quad t > 0$$

$$\rightarrow i_L(t) = 1 \text{ A} \rightarrow K = 1, \quad \rightarrow i_L(t) = 1 \cdot e^{-10t}, \quad t > 0$$

$$\textcircled{2} \text{ من KVL} \rightarrow \frac{1}{t} i_L + v_e = 0 \rightarrow \frac{1}{t} \left( 1 \cdot e^{-10t} \right) + v_e = 0$$

$$\rightarrow \frac{dv_e}{dt} + 10 \cdot v_e = 0 \rightarrow v_e(t) = Ke^{-10t}$$

$$v_e(t) = 1 \text{ V} \rightarrow K = 1, \quad \rightarrow v_e(t) = 1 \cdot e^{-10t}, \quad t > 0$$

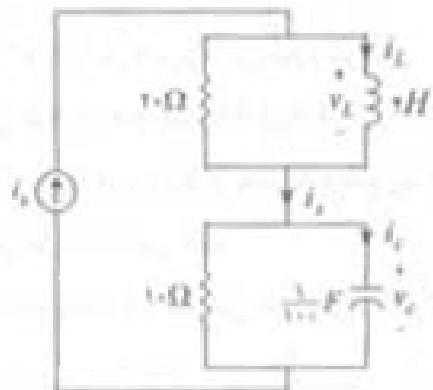


جواب

$$(i_L = r + R \cdot u(t)) \Rightarrow i_L(t), v_e(t), i_L(t), v_e(t) \ll 0$$

شکل مسئله

حل: واضح است که یک مدار  $RC$  موزاری با یک مدار  $RL$  مجزاً، سری شده است.



۱) اگر  $t < 0$  هر دو مدار به حالت دائمی خود بعنوان  $i_L(t) = 0$  و  $i_r(t) = 0$  در مدارهای مجزاً می‌باشند و مدار مجزاً  $v_L$  نیز برابر باشد.

$$i_L(0^+) = 0, \quad v_r(0^+) = (1\Omega)(0) = 0$$

$$i_r(0^+) = 0, \quad v_L(0^+) = 10V$$

$$\frac{v_L}{1} + i_L = 0, \quad \rightarrow \quad \frac{dI_L}{dt} + i_L = 0, \quad \rightarrow \quad \frac{di_L}{dt} + 2i_L = 0, \quad \rightarrow \quad i_L(t) = K_1 e^{-2t} + K_2, \quad t > 0.$$

۲) جایگذاری  $K_2$  در معادله زیر این سلسله معادله های مجهزین با اعمال شرط اولیه خواهد بود.

$$i_L(0^+) = 0 \quad \rightarrow \quad 0 = K_1 + 0, \quad \rightarrow \quad K_1 = 0, \quad \rightarrow \quad i_L(t) = 0, \quad t > 0.$$

در اینجا به معنای  $v_r(t)$  خواهیم پرداخت

$$\frac{v_r}{1} + i_r = 0, \quad \rightarrow \quad \frac{v_r}{1} + \frac{1}{0.5} \frac{dv_r}{dt} = 0, \quad \rightarrow \quad \frac{dv_r}{dt} + 2v_r = 0, \quad \rightarrow \quad v_r(t) = K_3 e^{-2t} + K_4, \quad t > 0.$$

۳) جایگذاری پاسخ خصوصی  $K_4$  در معادله زیر این سلسله معادله های مجهزین با اعمال شرط اولیه خواهیم داشت.

$$v_r(0^+) = 0 \quad \rightarrow \quad K_4 + 0 = 0 \quad \rightarrow \quad K_4 = 0, \quad \rightarrow \quad v_r(t) = 0, \quad t > 0.$$

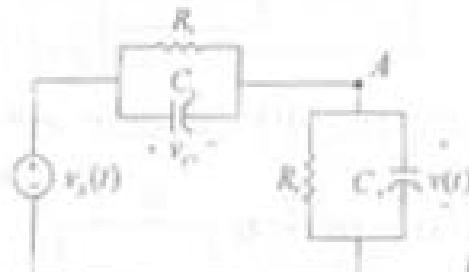
۴) در پایان  $v_r(t)$  را بحسب خواهیم آورد

$$v_r(t) = v_L + v_r = 10 - 10e^{-2t} = 10 - 10e^{-2t} + 0, \quad t > 0.$$



## مسئله ۵۷

- (ا) آنکه - معادله دیفرانسیل که  $v$  را به  $t$  مربوط می‌سازد چه بوده است
- (ب) پاسخ پنهان  $v$  را تعیین کنید ( $v_0(0) = v_0(t=0)$ )
- (ج) جه رابطه ای بین  $R_1$  و  $C_1$  و  $R_2$  و  $C_2$  برقرار باشد که  $v$  پاسخ پنهان شود
- (د) هر چنان گفته شده از هر خازن را تعیین کنید
- (ه) اگر منع و نکاز  $(t, v)$  هر چیز  $(t, v_0)$  تعریض شود جواب مسئله ای باشد که صورت در می‌آید



شکل مسئله ۵۷

حل : آنکه - با توجه به شکل مسئله مدارم

$$v_{s(t)} = V_s = V$$

$$\text{کسری KCL} \rightarrow v - \frac{v_s - v}{R_1} - C_1 \frac{d(v_s - v)}{dt} + \frac{v}{R_2} + C_2 \frac{dv}{dt} = 0$$

$$\rightarrow \frac{dv}{dt} + \frac{R_1 + R_2}{R_1 R_2 (C_1 + C_2)} v = \frac{C_2}{C_1 + C_2} \frac{dv_s}{dt} + \frac{1}{R_1 (C_1 + C_2)} v$$

پاسخ پنهان با حل معادله دیفرانسیل فرقی که در اینجا مذکور شده است می‌شود که

$$\frac{dv}{dt} + \frac{R_1 + R_2}{R_1 R_2 (C_1 + C_2)} v = \frac{1}{R_1 (C_1 + C_2)} \rightarrow v(t) = K_1 e^{-\frac{R_1 + R_2}{R_1 R_2 (C_1 + C_2)} t} + K_2 \quad t > 0$$

با جایگذاری پاسخ حصری  $K_2$  در مسئله دیفرانسیل که در اینجا مذکور شده است،  $K_1 = \frac{1}{R_1 (C_1 + C_2)}$

شده و همچنین در  $t = 0$  هر دو خازن اتصال گونه شده و مقدار آنها را از مدار خارج شوید که در واقع می‌توان پوشش

$$v_0(s) + v_0(s') = v_0(s) = 1 \quad \rightarrow \quad v(s) = v_0(s) = \frac{C_1}{C_1 + C_2} (1) = \frac{C_1}{C_1 + C_2}$$

$$\rightarrow K_1 + \frac{R_1}{R_1 + R_2} = \frac{C_1}{C_1 + C_2} \quad \rightarrow \quad K_1 = \left( \frac{C_1}{C_1 + C_2} - \frac{R_1}{R_1 + R_2} \right)$$

$$\rightarrow i(t) = v(t) = u(t) \left[ \frac{R_i}{R_i + R_e} + \left( \frac{C_i}{C_i + C_e} - \frac{R_i}{R_i + R_e} \right) e^{-\frac{R_i + R_e}{R_i R_e (C_i + C_e)} t} \right]$$

پ - بدین مطابق باشد خوب نسبت نهایی  $i_{e,j}(t)$  برای صفر خواهد بود

$$\frac{C_i}{C_i + C_e} - \frac{R_i}{R_i + R_e} = 0 \rightarrow C_i R_e + C_e R_i = C_i R_i + C_e R_i \rightarrow C_i R_e = C_e R_i$$

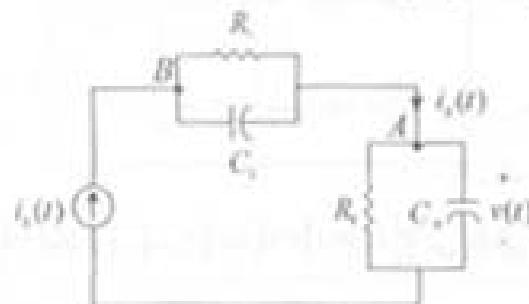
ث - با توجه به شکل مدار می توان نوشت

$$i_{e,i} = C_i \frac{dv}{dt} = C_i \frac{di(t)}{dt} = \frac{C_i (R_i + R_e)}{R_i R_e (C_i + C_e)} \left( \frac{R_i}{R_i + R_e} - \frac{C_i}{C_i + C_e} \right) u(t) e^{-\frac{R_i + R_e}{R_i R_e (C_i + C_e)} t}$$

$$v_{ce} = v_i - v_{ci} = v - v_{ci}, t > 0$$

$$\rightarrow i_{e,i} = C_i \frac{d(v - v_{ci})}{dt} = -C_i \frac{dv_{ci}}{dt} = \frac{C_i (R_i + R_e)}{R_i R_e (C_i + C_e)} \left( \frac{C_i}{C_i + C_e} - \frac{R_i}{R_i + R_e} \right) e^{-\frac{R_i + R_e}{R_i R_e (C_i + C_e)} t}, t > 0$$

ث - در این حالت مدار بصورت زیر خواهد شد



مردانه درسته و نسبت  $RL, RC$  بگان است بدین معنی مدار بصورت دو مدار مربوط توک میدارا عمل می کند

$$\textcircled{2} \rightarrow \text{مردانه KCL} \rightarrow \frac{v}{R} + C_i \frac{dv}{dt} = i_e \rightarrow \frac{dv}{dt} + \frac{v}{R C_i} = \frac{i_e}{C_i}$$

$$i_e(t) = u(t) = v, t > 0 \rightarrow \frac{dv}{dt} + \frac{v}{R C_i} = \frac{v}{C_i} \rightarrow v(t) = K_1 e^{-\frac{R}{R C_i} t} + K_2$$

$$\frac{K_2}{R C_i} = \frac{v}{C_i} \rightarrow K_2 = R C_i v \left( e^{\frac{R}{R C_i} t} \right) = 0 \rightarrow K_2 = 0 \rightarrow K_1 = -R C_i \rightarrow v(t) = R C_i u(t) \left( 1 - e^{-\frac{R}{R C_i} t} \right)$$

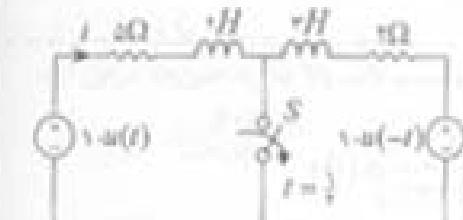
واضح است که همچون داشت خوب نسبت نهایی صفر شده و باعث  $v(t) = 0$  نمی شود که بصورت یک تابع می باشد  
در اینجا میدان گذرنده از عناصرها را حساب می کنیم

$$i_{e,i} = C_i \frac{dv}{dt} = u(t) e^{-\frac{R}{R C_i} t}, t > 0$$



$$v_{+}(t) = R_2 i(t) \left( 1 - e^{-\frac{t}{R_2 C_1}} \right) \quad \text{و به روش مشابه}$$

$$i_+ = C_1 \frac{dv_+}{dt} = u(t) e^{-\frac{t}{R_2 C_1}}, \quad t > 0$$



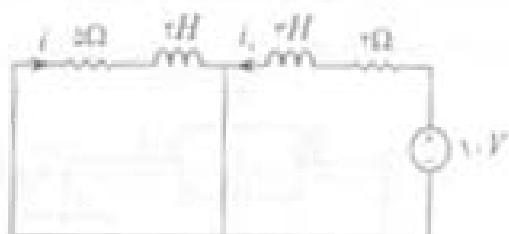
مسئله ۵A

(۱) جریان آرا برای تمام  $t$  محاسبه کنید. (۲) برای مدت طولانی بسته بوده است.

شکل مسئله ۵A

حل: به ازای  $t < 0$   $v_+(t) = 0$  و  $i_+(t) = 0$  می باشد. بنابراین شکل مدار بصورت زیر

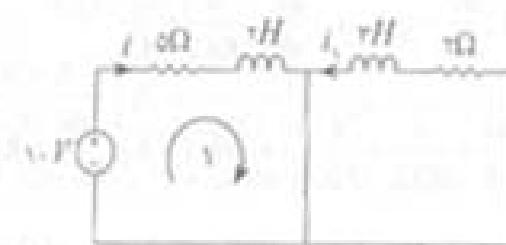
خواهد بود:



واضح است که برای  $t < 0$   $v_+(t) = 0$  می باشد. عوچین از آنجا که سلف  $L$

$$= 2\Omega \quad \text{در حالت ناچیز اتصال کوتاه شده. (۳)} \quad i_+(t) = \frac{v_+}{2} = 0.5A \quad \text{خواهد بود.}$$

در حالت ناچیز اتصال کوتاه شده  $i_+(t) = 0$  می باشد. لذا مدار بصورت زیر خواهد بود:



$$\textcircled{1} \quad \text{از KVL: } -v + 2i + \tau \frac{di}{dt} = 0 \rightarrow \frac{di}{dt} + \frac{2}{\tau} i = 0 \rightarrow i(t) = K_1 e^{-\frac{2t}{\tau}} + K_2, \quad 0 < t < \frac{\tau}{2}$$

$$\frac{d}{dt} K_1 = 0 \rightarrow K_1 = 1, \quad i(t) = 1 \rightarrow K_1 + t = 1 \rightarrow K_1 = -t$$



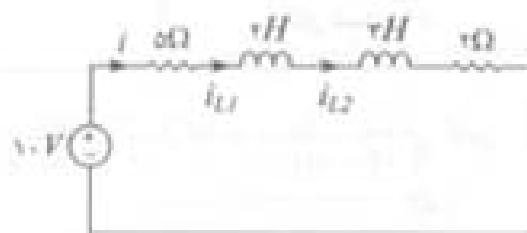
$$\rightarrow i(t) = \tau \left( 1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right), 0 < t < \frac{1}{\tau} \rightarrow i\left(\frac{1}{\tau}\right) = \tau \left( 1 - e^{-\frac{1}{\tau}} \right) = 1/\pi\pi$$

برای محاسبه  $i(t)$  از قوانین خوب است

$$i(t) = Ke^{-\frac{Rt}{L}} = Ke^{-\frac{1}{\tau}t}, i\left(\frac{1}{\tau}\right) = 0 \rightarrow K = 0 \rightarrow i(t) = 0e^{-\frac{1}{\tau}t}, 0 < t < \frac{1}{\tau}$$

$$\rightarrow i\left(\frac{1}{\tau}\right) = 0e^{-\frac{1}{\tau}} = \tau/0\pi$$

لذت شدید و مدار بصورت زیر خواهد شد



$$-V + Ri + \tau \frac{di}{dt} + \tau \frac{di}{dt} + \tau i = 0 \rightarrow \frac{di}{dt} + \frac{V}{\tau} i = 0 \rightarrow i(t) = K_1 e^{-\frac{\tau}{\tau}(t-0)} + K_2, t > \frac{1}{\tau}$$

با جایگذاری پاسخ خود رساندن  $K_2 = \frac{V}{\tau} = 1/\pi\pi$  و  $K_1 = 0$  میجذبه کنید

از قوانین بصورت زیر حساب کرد

$$i\left(\frac{1}{\tau}\right) = \frac{\varphi\left(\frac{1}{\tau}\right)}{L} = \frac{L_i i_L\left(\frac{1}{\tau}\right) + L_o i_O\left(\frac{1}{\tau}\right)}{L_i + L_o} = \frac{\tau i\left(\frac{1}{\tau}\right) + \tau\left(-i\left(\frac{1}{\tau}\right)\right)}{L_i + L_o} = \frac{\tau(1/\pi\pi) - \tau(\tau/0\pi)}{\tau + \tau} = -1/0\pi A$$

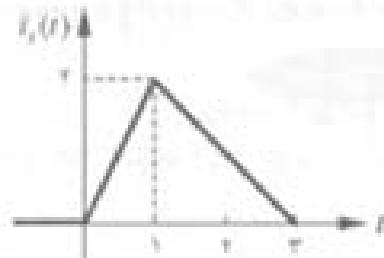
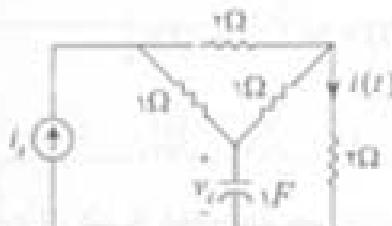
$$\rightarrow K_1 + 1/\pi\pi = -1/0\pi \rightarrow K_1 = -\tau \rightarrow i(t) = 1/\pi\pi - \tau e^{-\frac{\tau}{\tau}(t-0)}$$

$$\rightarrow i(t) = \begin{cases} 1/\pi\pi & , t < 0 \\ \tau \left( 1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right) & , 0 < t < \frac{1}{\tau} \\ 1/\pi\pi - \tau e^{-\frac{\tau}{\tau}(t-0)} & , t > \frac{1}{\tau} \end{cases}$$



مسئله ۲۹

$$(v_r(z) = 0 \text{ برای } t \geq 0 \text{ صحابه و رسم کنید})$$



شکل مسئله ۲۹

حل: ابتدا مدار را با استفاده از تبدیل علت به متغیر مداره می کنیم



$$\text{KVL: } -\left(v_r(z) + \int (i_s - i) dt\right) - \frac{1}{1+i} (i_s - i) + \frac{1}{1-i} i + v_r(z) = 0$$

$$\rightarrow -\left(i_s - i\right) - \frac{1}{1+i} \frac{di}{dt} + \frac{1}{1-i} \frac{di}{dt} = 0 \rightarrow \frac{di}{dt} + \frac{1}{1+i} i = \frac{1}{1-i} i + \frac{1}{1-i} i_s$$

برای  $i_s(t) = 0$ , پس از این معادله  $i_r(t) = 0$ ,  $0 \leq t < 1$

$$\frac{di}{dt} + \frac{1}{1+i} i = \frac{A}{1-i} i + \frac{B}{1-i} \rightarrow i(t) = K e^{\frac{-t}{1+i}} + A t + B$$

پاسخ خصوصی      پاسخ عمومی

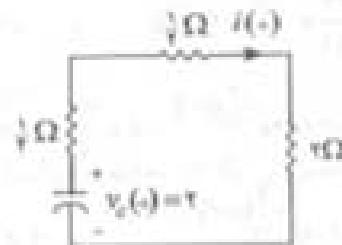
با جایگذاری پاسخ خصوصی در معادله دیفرانسیل داریم

$$A + \frac{1}{1+i} (A t + B) = \frac{A}{1-i} t + \frac{B}{1-i} \rightarrow \frac{1}{1+i} A t + \left(A + \frac{B}{1-i}\right) = \frac{A}{1-i} t + \frac{B}{1-i}$$

$$\rightarrow \begin{cases} \frac{1}{1+i} A = \frac{A}{1-i} \\ A + \frac{B}{1-i} = \frac{B}{1-i} \end{cases} \rightarrow A = 1, B = -5 \rightarrow i(t) = K e^{\frac{-t}{1+i}} + t - 5$$



$$i(t) = \frac{v_c(t)}{\frac{1}{\tau} + \frac{1}{\tau} + \frac{1}{\tau}} = \frac{\tau}{3\tau} = \frac{A}{3}$$



$$\rightarrow K - \delta = \frac{A}{3} \quad \rightarrow \quad K = \frac{\delta\tau}{3} \quad \rightarrow \quad i(t) = \frac{\delta\tau}{3} e^{-\frac{t}{\tau}} + \eta - \delta$$

پس از این که  $i_s(t) = \tau - t$  ،  $\tau \leq t < \tau$  باشد

$$\frac{di}{dt} + \frac{1}{\tau} i = -\frac{1}{\tau} t + \eta \quad \rightarrow \quad i(t) = K e^{-\frac{t}{\tau}} + A(t-\tau) + B$$

با محاسبه با محاسبه

با جایگذاری با محاسبه در مدارهای دیفرانسیل داریم

$$\frac{1}{\tau} A t + \frac{\eta}{\tau} (A + \tau B) = -\frac{1}{\tau} t + \eta \quad \rightarrow \quad \begin{cases} \frac{1}{\tau} A = -\frac{1}{\tau} \\ \frac{\eta}{\tau} (A + \tau B) = \eta \end{cases} \quad \rightarrow \quad A = -\tau , \quad B = \frac{\eta}{\tau}$$

$$\rightarrow i(t) = K e^{-\frac{t}{\tau}} - t + \frac{\eta}{\tau}$$

$$\rightarrow i(\tau^+) = i(\tau^-) = \left. \frac{\delta\tau}{3} e^{-\frac{t}{\tau}} + \eta - \delta \right|_{t=\tau} = \tau / 3\delta \quad \rightarrow \quad K + \frac{\eta}{\tau} = \tau / 3\delta \quad \rightarrow \quad K = -\tau / 3\delta$$

$$\rightarrow i(t) = -\tau / 3\delta e^{-\frac{t}{\tau}} - t + \frac{\eta}{\tau}$$

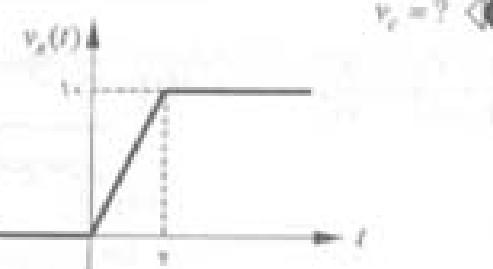
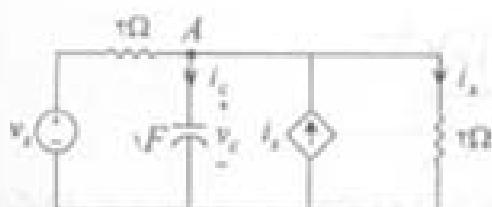
پس از این که  $i_s(t) = \tau$  ،  $t \geq \tau$  باشد

$$\frac{di}{dt} + \frac{1}{\tau} i = 0 \quad \rightarrow \quad i(t) = K e^{-\frac{t}{\tau}}$$

$$\rightarrow i(\tau^+) = i(\tau^-) = -\tau / 3\delta e^{-\frac{t}{\tau}} - t + \frac{\eta}{\tau} \quad \left. \right|_{t=\tau} = \tau / 3\delta \quad \rightarrow \quad K = \tau / 3\delta \quad \rightarrow \quad i(t) = \tau / 3\delta e^{-\frac{t}{\tau}}$$

$$\rightarrow i(t) = \begin{cases} 0 & , t < 0 \\ \frac{R}{L} e^{-\frac{t}{RL}} + 0 = 0 & , 0 \leq t < 1 \\ -\tau/\delta R e^{-\frac{\tau}{RL}} - t + \frac{\tau}{R} & , 1 \leq t < \tau \\ 1 - \tau e^{-\frac{\tau}{RL}} & , t \geq \tau \end{cases}$$

مسئله ۶



حل: با توجه به شکل مسئله داریم

$$\textcircled{A} \quad \text{KCL} \rightarrow \frac{v_r - v_s}{R} + \frac{dv_r}{dt} - i_1 + i_2 = 0 \rightarrow \frac{dv_r}{dt} + \frac{1}{R} v_r = \frac{v_s}{R}$$

از آنجایی که  $v_s$  ثابت است، فرق بین ولتاژ بین مدارها نیز ثابت است.

$$\frac{dv_r}{dt} + \frac{1}{R} v_r = \frac{0}{R} t \rightarrow v_r(t) = K e^{-\frac{t}{R}} + At + B$$

با محاسبه پاسخ مخصوص

با جایگذاری پاسخ مخصوص در معادله دیفرانسیل خواهیم داشت:

$$A + \frac{1}{R}(At + B) = \frac{0}{R} t \rightarrow \frac{A}{R} t + \left( A + \frac{B}{R} \right) = \frac{0}{R} t \rightarrow \begin{cases} \frac{A}{R} = \frac{0}{R} \\ A + \frac{B}{R} = 0 \end{cases} \rightarrow A = 0, B = -1.$$

$$\rightarrow v_r(t) = K e^{-\frac{t}{R}} + 0t - 1, \quad v_r(0) = 0 \rightarrow K - 1 = 0 \rightarrow K = 1,$$

$$\rightarrow v_r(t) = 1 - e^{-\frac{t}{R}}$$



۴) زیرا  $v_c(t) = 0$  در معادله دیفرانسیل نظر بدهست خواهد بود.

$$\frac{dv_c}{dt} + \frac{1}{\tau} v_c = 0 \rightarrow v_c(t) = K_1 e^{-\frac{1}{\tau}(t-t_0)} + K_2$$

پاسخ مخصوص پاسخ عمومی

با جایگذاری پاسخ مخصوص  $K_2$  در معادله دیفرانسیل  $K_2 = 0$  و  $K_1 = 1 \cdot 10$  خواهیم داشت.

$$v_c(t) = v_c(t_0) = 10 e^{-\frac{1}{\tau}(t-t_0)} + K_2 \quad \left|_{t=t_0} \right. = 10 \rightarrow K_2 = 0 \rightarrow K_1 = -10/\tau$$

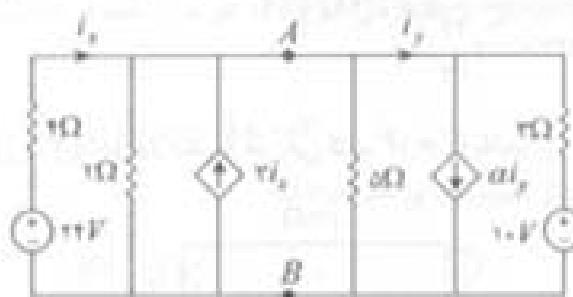
$$\rightarrow v_c(t) = -10/\tau e^{-\frac{1}{\tau}(t-t_0)} + K_2 \rightarrow v_c(t) = \begin{cases} -10/\tau e^{-\frac{1}{\tau}(t-t_0)} + K_2, & t \leq t_0 \\ -10/\tau e^{-\frac{1}{\tau}(t-t_0)} + K_2, & t \geq t_0 \end{cases}$$

### پرسش‌ها

الف- از تحلیل گر، استفاده کنید.

ب- از معادل تونن دو مر A و B استفاده کنید.

ج- خازن C با ولتاژ اولی  $12V$  را به دو مر A و B وصل من کنید.  $v_c(t)$  چیزیست.



شکل مسئله ۲۱

حل: الف- گردد  $B$  را جدا فرض کرده و با توجه به شکل مسئله خواهیم داشت

$$V_{AB} = 12, \quad V_B = 0 \rightarrow V_A = 12 \rightarrow i_x = \frac{12 - 0}{1} = 12A$$

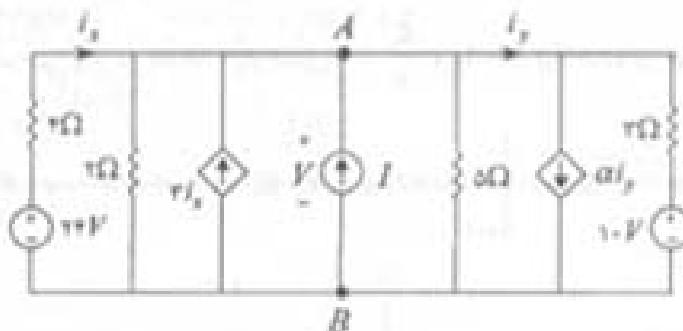
$$i_y = \alpha i_x + \frac{12 - 0}{1} \rightarrow i_y = \frac{12}{1(\alpha - 1)}$$

$$\textcircled{2} \rightarrow \text{KCL} \rightarrow -i_x + \frac{12}{1} - i_y + \frac{12}{1} + i_y = 0$$



$$\rightarrow -\tau + \frac{\tau}{\tau} - \alpha + \frac{\tau}{\tau} + \frac{1}{\tau(1-\alpha)} = 0 \rightarrow \alpha = \frac{\tau}{\tau V}$$

پس بدین مسئله منع هر یک آزمایش از راه بود و سر A و سر B را میتوانم کرد



$$I_x = \frac{1V - V}{\tau}, \quad I_y = aI_y + \frac{V - 1}{\tau} \rightarrow I_x = \frac{V - 1}{\tau(1-\alpha)}$$

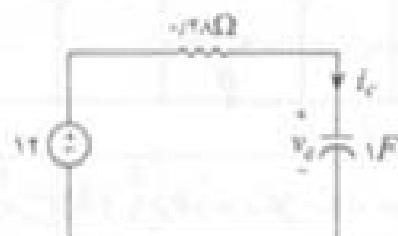
$$\textcircled{4} \text{ برای KCL} \rightarrow -\frac{1V - V}{\tau} + \frac{V - 1}{\tau} - \tau \left( \frac{1V - V}{\tau} \right) + \frac{V - 1}{\tau} + \frac{V - 1}{\tau(1-\alpha)} - I = 0$$

$$V = \frac{\tau(1-\alpha)}{1+\tau(1-\alpha)} I + \frac{1V - 1 - \tau V - \alpha I}{1+\tau(1-\alpha)} \rightarrow v_{oc} = V_{AB} = \frac{1V - 1 - \tau V - \alpha I}{1+\tau(1-\alpha)} = 1V \rightarrow \alpha = \frac{1V - 1}{\tau V} = \frac{\tau}{\tau+1}$$

پس بدین مسئله مدار تواند سر A و سر B را بگار می‌نماید

$$V = \frac{\tau \left( 1 - \frac{\tau}{\tau+1} \right)}{1 + \tau \left( 1 - \frac{\tau}{\tau+1} \right)} I + \frac{1V - 1 - \frac{\tau V}{\tau+1}}{1 + \tau \left( 1 - \frac{\tau}{\tau+1} \right)} = \frac{\tau}{\tau+1} I + 1V$$

پس این مدار مورد نظر بصورت زیر خواهد شد فرمی می‌گیریم  $C = 1F$



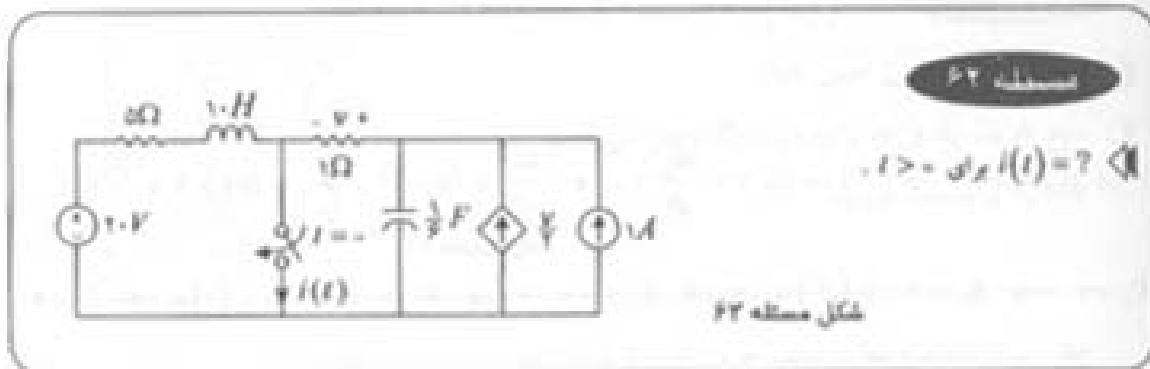
$$-1V + \frac{dV_c}{dt} \left( \frac{1}{1\Omega} \right) + V_c = 0 \rightarrow \frac{dV_c}{dt} + \frac{1}{1\Omega} V_c = 1V / 1\Omega$$

$$\rightarrow V_c(t) = k_1 e^{-t/1\Omega} + k_2, \quad t > 0$$

با جایگذاری پاسخ حصر می‌گیریم  $k_1$  در مدارهای دیفرانسیل  $k_1 = 1V$  خواهد بود و با اعمال شرط اولیه حصر می‌گذشت

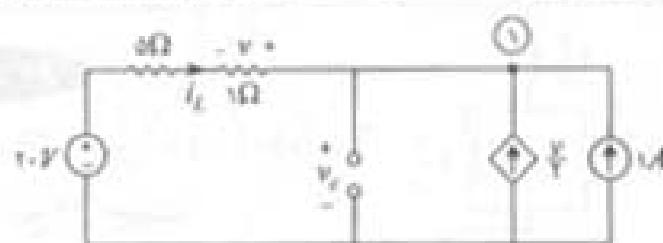


$$v_r(t) = t \rightarrow k_r + vt = t \rightarrow k_r = -vt \rightarrow v_r(t) = vt - v e^{-rt/H} , \quad t > 0$$



حل: به ازای  $t < 0$  کلید باز بوده و در  $t = 0^+$  مدار به حالت دائم شود رسمیه سازی این مسئله اتصال کوچک

و مدار را مدار باز خواهد بود



$$v_r = -i_L$$

$$\textcircled{1} \quad \text{KCL} \rightarrow -i_L - \left( \frac{-i_L}{\tau} \right) - v_r = 0 \rightarrow -i_L \left( 1 + \frac{1}{\tau} \right) = v_r \rightarrow -i_L \left( 1 + \frac{1}{\tau} \right) = -tA$$

$$\text{KVL} \rightarrow -V + \Omega i_L + i_L + v_r = 0 \rightarrow v_r \left( 1^+ \right) = V - \Omega i_L \left( 1^+ \right) = \tau tV$$

و لازم است میخواهیم  $v_r$  را با مقدار  $i_L$  مرتبط کنیم  
و از آنجا که هیچ دلیلی نیست که  $i_L$  مثبت یا منفی باشد  
دست

$$i_L \left( 1^+ \right) = i_L \left( 1^- \right) = -tA \quad , \quad v_r \left( 1^+ \right) = v_r \left( 1^- \right) = \tau tV$$

در  $t = 0^+$  کلید بسته شده و مدار بصورت زیر خواهد بود



دو مدار مجزای مرتبه اول داریم که هر کدام را به طور جداگانه تحلیل می‌کنیم

$$V = V_r$$

$$\textcircled{1} \quad \text{KCL} \rightarrow \frac{V_r}{\tau} + \frac{1}{\tau} \frac{dv_r}{dt} - \frac{V_r}{\tau} - v_r = 0 \rightarrow \frac{dv_r}{dt} - \tau v_r = 0$$

$$\rightarrow v_c(t) = K_1 e^{-\tau t} + K_2$$

$$\tau K_1 = t \rightarrow K_1 = t, \quad v_c(t) = \tau t \rightarrow K_1 + t = \tau t \rightarrow K_1 = \tau t$$

$$\rightarrow v_c(t) = \tau t e^{-\tau t} + t$$

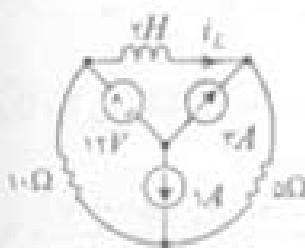
①  $\text{KVL}$  مبنی بر  $i_L$  می‌شود

$$-v_c + \tau i_L + V = \frac{di_L}{dt} \rightarrow \frac{di_L}{dt} + \frac{1}{\tau} i_L = V \rightarrow i_L(t) = K_2 e^{-\frac{t}{\tau}} + K_3$$

$$\frac{1}{\tau} K_3 = t \rightarrow K_3 = \tau t, \quad i_L(t) = -\tau t e^{-\frac{t}{\tau}} + t$$

$$\rightarrow i = i_L + i_v = i_L + \frac{V}{R} = i_L + v_c = \tau t e^{-\frac{t}{\tau}} - \tau t e^{-\frac{t}{\tau}} + t$$

## مسئله ۷۲



الف -  $i_L(\infty) = ?$  ب -  $i_L(t) = ?$

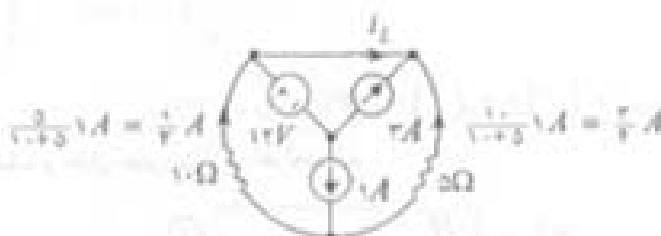
ب - نظر منع ۱۲V جیت

ب - منع ۱۲V را با مقاومت غیرخطی  $v_R = e^{12t}$  جایگزین

من کم  $i_L$  را تعیین کنید

شکل مسئله ۷۲

حل : الف - در  $t = \infty, i_L = 0$  ، سلف مانند اتصال کوچک عمل می‌کند و مدار را می‌توان به عنوان زیر در نظر گرفت. نویجت کم  $i_L$  جریان شاسمه ها را با استفاده از طبقه نسبیتی جریان بدست آورده ایم.



$$\rightarrow i_L(\infty) = -\left(1 + \frac{1}{2}\right) = -\frac{3}{2} A, \quad T = \frac{L}{R} = \frac{1}{1+0.5} = \frac{1}{1.5}$$

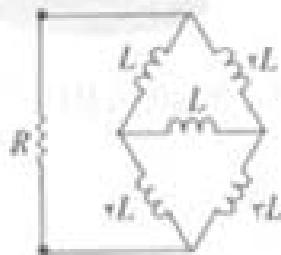
$$\rightarrow i_L(t) = (i_L(\infty) - i_L(\infty))e^{-\frac{t}{T}} + i_L(\infty) = \frac{3}{2} e^{-\frac{t}{1.5}} - \frac{3}{2}, \quad t > 0$$

ب - ملاحظه می‌شود که منع و نیز ۱۲V درایی جریان ثابت  $1.5A$  بوده و تأثیری بر روری و شتابشانه های مدار داشته ایم منع و نیز فقط عامل اتصال در گره است.

به - با جایگذاری مقاومت غیرخطی واضح است که جریان آن ثابت و برابر  $1A$  خواهد بود و نکلز آن هر چه شود تأثیری در مدار نخواهد داشت. بنابراین در این حالت نیز  $i_L$  مانند فرمت (الف) بدست عواید آمد.



## پرسش

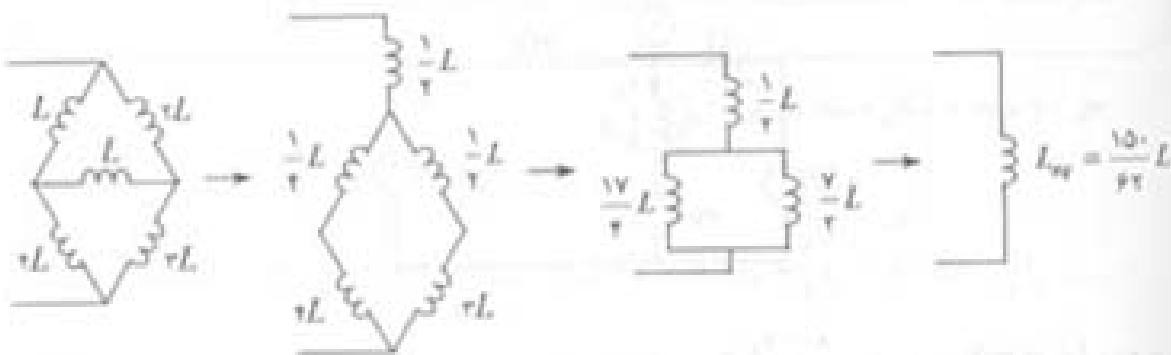


شکل مسئله ۹۱

نیمی زمانی مدار را نمی‌توان کند.

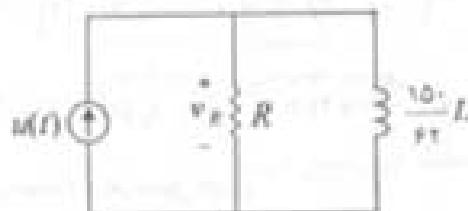
منبع جریان پله واحد را به دور سر R وصل می‌کنیم  
 $v_R(t)$  را بدست آورید.

حل: برای محاسبه معادل سلف‌ها منبع جریان را تبدیل مثبت به منبع استفاده کرد.



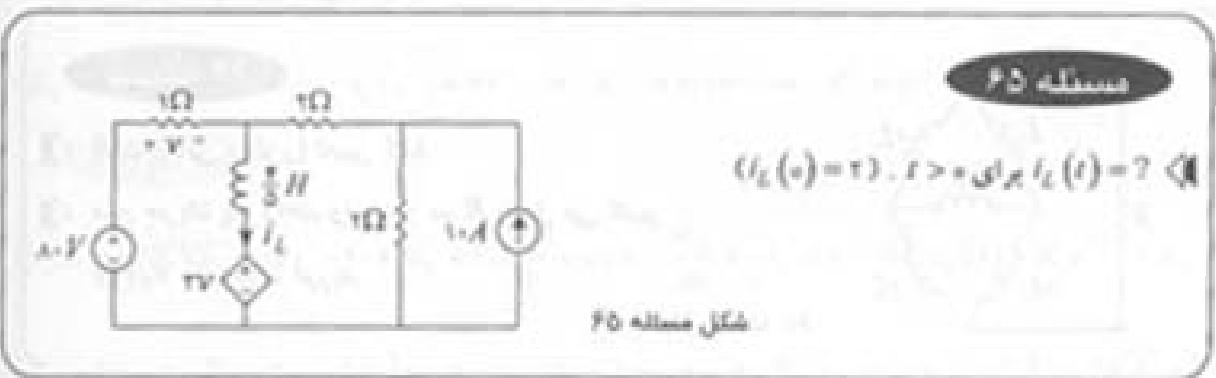
$$\rightarrow T = \frac{L_{eq}}{R} = \frac{\frac{15}{16}L}{R} = \frac{15}{16} \frac{L}{R}$$

با وصل کردن منبع جریان پله واحد، مدار بصورت ذیر خواهد شد.

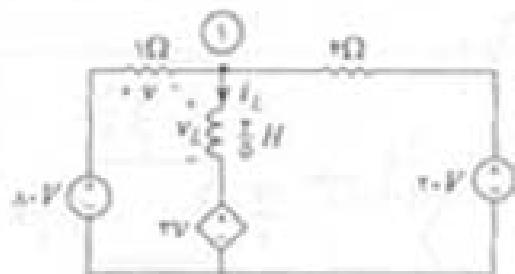


در  $t = 0^+$  ، مسلک مدار باز بود و  $v_R(0^+) = 0$  . سلف اتصال کوتاه خواهد شد و  $v_R(\infty) = R$  . لذا  $v_R(t)$  را برابر با  $v_R(0^+)$  در این موقت خواهد بود.

$$v_R(t) = (v_R(0^+) - v_R(\infty))e^{-\frac{t}{T}} + v_R(\infty) = Re^{-\frac{16}{15} \frac{L}{R} t}, \quad t \geq 0$$



حل : با استفاده از تبدیل توان - فرمان مدار را بصورت زیر ماده می کنیم



$$v = 10 - (v_L + TV) \rightarrow v = \frac{10 - v_L}{1}$$

$$\textcircled{1} \text{، که KCL} \rightarrow -\frac{v}{1} + i_L + \frac{(v_L + TV) - 10}{1} = 0$$

$$\rightarrow -\frac{(10 - v_L)}{1} + i_L + \frac{1}{1} \left( v_L + T \left( \frac{10 - v_L}{1} \right) - 10 \right) = 0 \rightarrow \frac{1}{1} v_L + i_L = 10$$

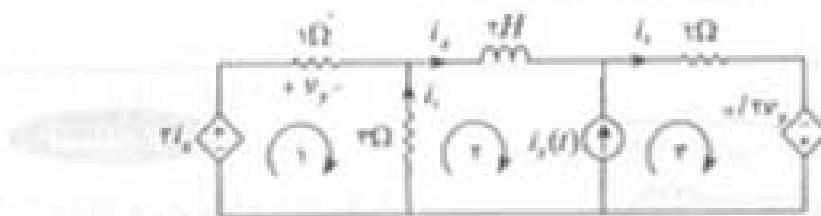
$$\rightarrow \frac{1}{1} \left( \frac{d}{dt} i_L \right) + i_L = 10 \rightarrow \frac{di_L}{dt} + i_L = 10 \rightarrow i_L(t) = K_1 e^{-t} + K_2 , \quad t > 0$$

با تکراری پاسخ خصوص در معادل زیر اینجا درج شود

$$t K_2 = 10 \rightarrow K_2 = 10 \cdot \cdot \cdot i_L(0) = 1 \rightarrow K_1 + 10 = 1 \rightarrow K_1 = -9$$

$$\rightarrow i_L(t) = -9e^{-t} + 10 , \quad t > 0$$

## مسئله ۲۹

۱) معادله دیفرانسیل بر حسب  $i_1$  باشد۲) الف- پاسخ حالت صفر را برای درودی  $\tau = \infty$  بدست آورید۳) ب- پاسخ حالت صفر را برای درودی  $\tau = 0$  بدست آورید

شکل مسئله ۲۹

حل: با توجه به شکل مسئله داریم:

$$\frac{V_p}{R} + i_1 = i_2 \rightarrow i_1 = i_2 - \frac{V_p}{R}, \quad i_3 = i_2 + i_1$$

$$\textcircled{1} \text{ KVL برای } V_p: \rightarrow -ri_2 + V_p - r(i_2 - \frac{V_p}{R}) = 0 \rightarrow V_p = \frac{r}{1+r}i_2 \rightarrow i_2 = \frac{V_p}{\frac{r}{1+r}}$$

$$\textcircled{2}, \textcircled{3} \text{ KVL برای حلقه شامل منشی: } \rightarrow r\left(-\frac{V_p}{\frac{r}{1+r}}\right) + r\frac{di_2}{dt} + r(i_2 + i_1) = 0 / r\left(\frac{V_p}{\frac{r}{1+r}}\right) = 0$$

$$\rightarrow \frac{di_2}{dt} + \frac{1}{r}i_2 = -i_1$$

الف- با جایگذاری  $\tau = \infty$ :  $i_1 = 0$  معادله داشت

$$\frac{di_2}{dt} + \frac{1}{r}i_2 = -i_1 e^{-\frac{t}{\tau}} \rightarrow i_2(t) = \underbrace{K_1 e^{-\frac{t}{\tau}}}_{\text{پاسخ خصوص}} + \underbrace{K_2 t e^{-\frac{t}{\tau}}}_{\text{پاسخ عمومی}}$$

پاسخ خصوص پاسخ عمومی

با جایگذاری پاسخ خصوص در معادله دیفرانسیل داریم

$$K_2 e^{-\frac{t}{\tau}} = -1/K_1 K_1 t e^{-\frac{t}{\tau}} + 1/K_1 K_2 t e^{-\frac{t}{\tau}} = -1e^{-\frac{t}{\tau}} \rightarrow K_2 e^{-\frac{t}{\tau}} = -1e^{-\frac{t}{\tau}} \rightarrow K_2 = -1$$

$$i_2(0) = 0 \rightarrow K_1 = 0 \rightarrow i_2(t) = -1e^{-\frac{t}{\tau}}$$

ب- با جایگذاری  $i_2(t) = \tau \sin \omega t$ 

$$\frac{di_2}{dt} + \frac{1}{r}i_2 = -\tau \sin \omega t \rightarrow i_2(t) = \underbrace{K e^{-\frac{t}{\tau}}}_{\text{پاسخ خصوص}} + \underbrace{A \sin \omega t + B \cos \omega t}_{\text{پاسخ عمومی}}$$

پاسخ خصوص پاسخ عمومی

با جایگذاری پاسخ خصوص در معادله دیفرانسیل  $A$  و  $B$  را بدست معادله آورید

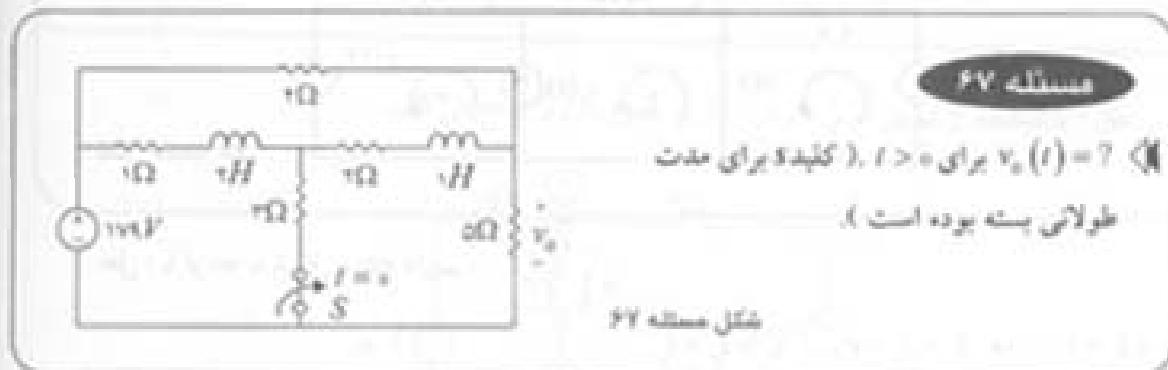


$$tA \cos \omega t - tB \sin \omega t \rightarrow s/vA \sin \omega t + s/vB \cos \omega t = -v \sin \omega t$$

$$\Rightarrow \begin{cases} s/vA - tB = -v \\ s/vA + s/vB = v \end{cases} \Rightarrow A = v/\omega \text{ and } B = -v/\omega t$$

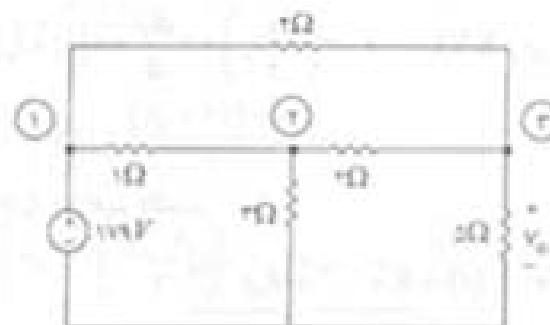
$$I_s(s) = v \Rightarrow K = -1/\omega t = v \Rightarrow K = 1/\omega t$$

$$\Rightarrow I_s(t) = 1/\omega t e^{j\omega t} + v/\omega \sin \omega t - v/\omega t \cos \omega t, t > 0$$



حل : به ازای  $t < 0$  کلید ۳ بسته بوده و در  $t = 0^+$  مدار به حالت دائمی خود رسیده باشیم سلسله اتصال

کوتاه خواهد بود



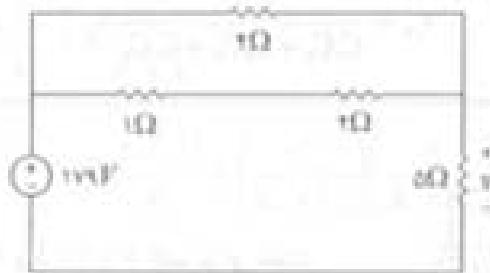
$$e_s = 100V$$

$$\textcircled{1} \text{ برای KCL} \Rightarrow \frac{e_s - 100}{1} + \frac{e_s}{5} + \frac{e_s - e_1}{1} = 0 \Rightarrow \begin{cases} 100 - 5e_s = 100 \\ -5e_s + 10e_s = 100 \end{cases}$$

$$\textcircled{2} \text{ برای KCL} \Rightarrow \frac{e_s - 100}{1} + \frac{e_s}{5} + \frac{e_s - e_1}{1} = 0$$

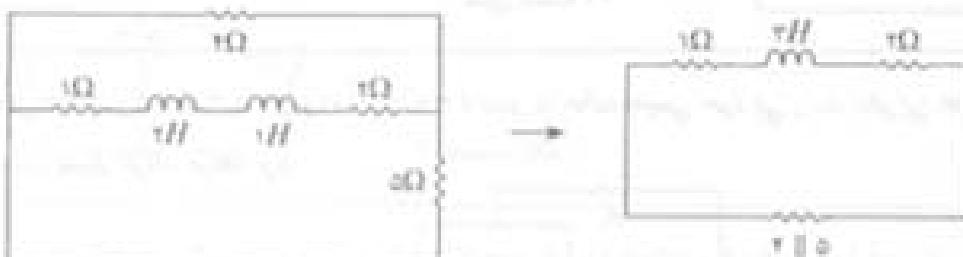
$$\Rightarrow V_o(+) = V_o(-) = e_s = 100V$$

سلسله اتصال کوتاه شده و آن مدار پسورد زیر خواهد شد



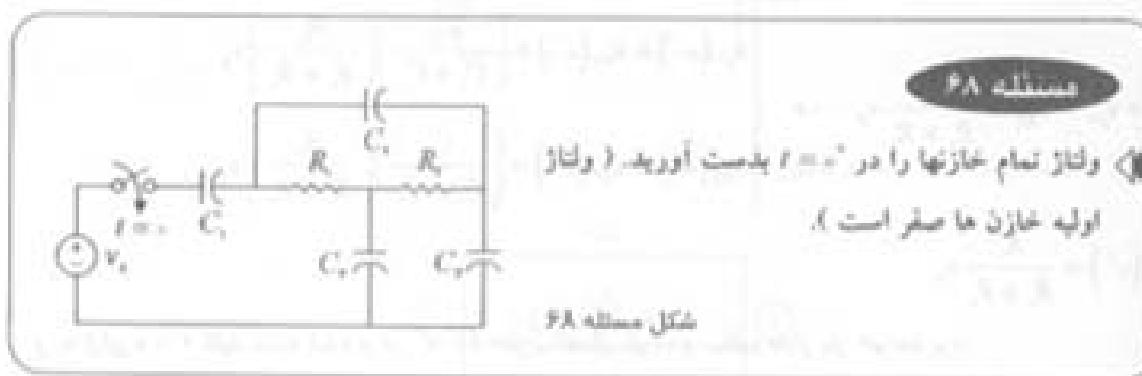
$$\rightarrow v_o(\omega) = \frac{\delta}{\delta + (1+\tau)} \cdot 1V = 1V/\tau$$

ما صفر کردن مبالغ تابع  $v_o(t)$  را مذکوب می کنیم



$$L_{eq} = 1 + 1 = 2H \quad R_{eq} = (1 \parallel 2) + 1 + 1 = \frac{12}{5} \quad \rightarrow \quad T = \frac{L_{eq}}{R_{eq}} = \frac{10}{12}$$

$$\rightarrow v_o(t) = (v_o(0) - v_o(\infty)) e^{-\frac{t}{T}} + v_o(\infty) = -10/12 e^{-\frac{5t}{12}} + 10/12 \quad t > 0$$



### مسئله ۸

وکار نام خازنها را در  $t = 0^+$  بدست آورید. (وکار اولیه خازن ها صفر است)

شکل مسئله ۸

حل : در  $t = 0^+$  خازنها اتصال کوتاه خواهند شد. بنابراین  $v_o(0^+) = 0$  و وکار  $v_o(t)$  بر روی سه خازن

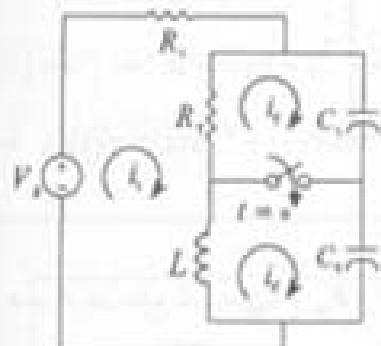
خواهد افزاید و مقادیر ها علاوه بر مدار خارج خواهند شد پس خواهیم داشت

$$v_o(t) = \frac{C}{C_1 + C_2} v_0 = \frac{\frac{C_1 \times C_2}{C_1 + C_2}}{C_1 + \frac{C_1 \times C_2}{C_1 + C_2} + \frac{C_2 \times C_1}{C_1 + C_2}} = \frac{C_1 C_2}{C_1 C_2 + C_1 C_2 + C_2 C_1} v_0$$

و به عین ترتیب می توان نوشت



$$v_{ci} = \frac{C_i C_r}{C_i C_r + C_r C_s + C_s C_i} v_s \quad , \quad v_{cr} = \frac{C_r C_s}{C_i C_r + C_r C_s + C_s C_i} v_s$$

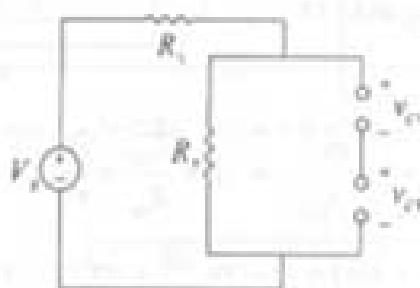


مسئله ۷۴

کلید بروای مدت  $t = 0^+$  کشیده شد.  $i_r(0^+) = ?$  (مقدار این کیلوباگرمه است)

شکل مسئله ۷۴

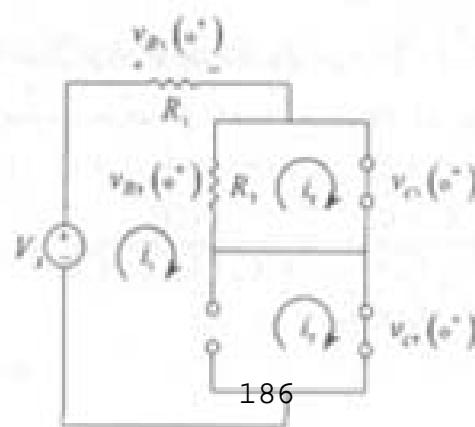
حل: به زایی  $t < 0$  کلید باز بوده و در  $t = 0^+$  مدار به حالت دائم خود من رسید. بنابراین عازن ها مدار باز و سلف اتصال کوتاه خواهد بود.



$$v_R + v_C = v_R = \frac{R_r}{R_s + R_r} v_s \rightarrow \begin{cases} v_R(0^+) = v_C(0^+) = \left(\frac{C_r}{C_r + C_s}\right) \left(\frac{R_r}{R_s + R_r}\right) v_s \\ v_R(0^+) = v_C(0^+) = \left(\frac{C_s}{C_r + C_s}\right) \left(\frac{R_r}{R_s + R_r}\right) v_s \end{cases}$$

$$v_R(0^+) = \frac{R_r}{R_s + R_r} v_s$$

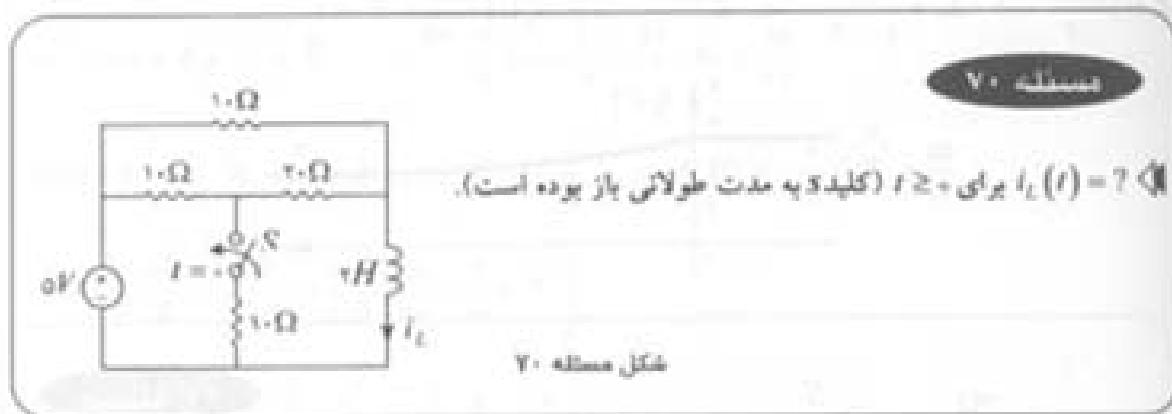
به زایی  $t > 0$  کلید بسته شده و در  $t = 0^+$  عازن اتصال کوتاه و سلف مدار باز خواهد بود.



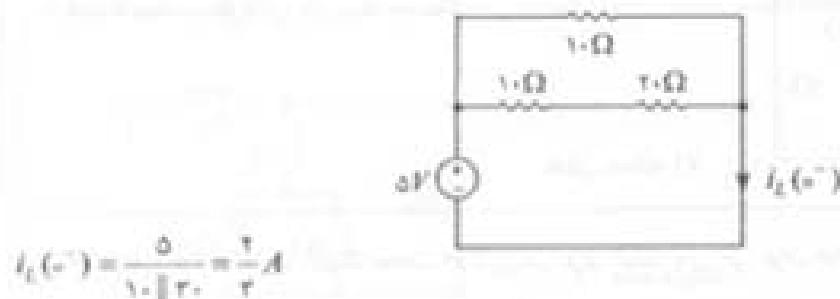


$$i_L(z) = v_1, \quad i_L(z') = \frac{v_{R_1}(z')}{R_1} = \frac{1}{R_1 + R_2} v_1$$

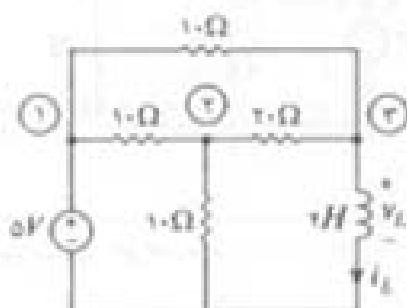
$$v_{R_2}(z') = v_{R_1}(z') \rightarrow i_L(z') = \frac{v_{R_1}(z')}{R_2} = \left( \frac{C_1}{C_1 + C_2} \right) \left( \frac{1}{R_1 + R_2} \right) v_1$$



حل: در  $t = 0$  چون کلید S بعدت طلاقی باز شود است بس می توان سلف را انسال کرده در نظر گرفت.



در  $t \geq 0$  شکله و مدار بصورت زیر خواهد بود



$$e_1 = 6V, \quad e_2 = v_L$$

$$\textcircled{1} \text{ برای KCL: } \rightarrow i_L + \frac{v_L - e_1}{1} + \frac{v_L - 0}{1} = 0 \rightarrow \begin{cases} 2i_L + 2v_L - e_1 = 0 \\ 2e_1 - v_L = 0 \end{cases}$$

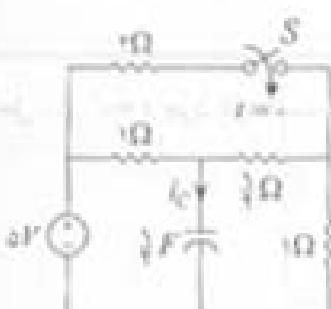
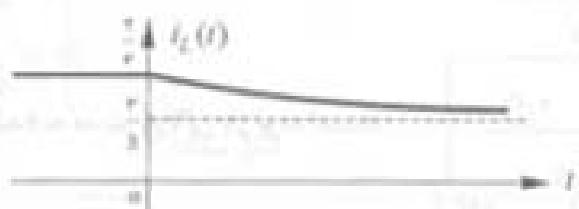
$$\textcircled{2} \text{ برای KCL: } \rightarrow \frac{e_1 - v_L}{1} + \frac{e_1}{1} + \frac{e_1 - 0}{1} = 0 \rightarrow \begin{cases} 3e_1 - 2v_L = 0 \\ 2e_1 - v_L = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \gamma \cdot i_L + \gamma V_L = p \quad \Rightarrow \quad \frac{di_L}{dt} + \frac{\gamma}{\gamma} i_L = \frac{p}{\gamma} \quad \Rightarrow \quad i_L(t) = K_1 e^{-\frac{\gamma t}{\gamma}} + K_2$$

با جایگذاری پاسخ خصوصی در معادله دیفرانسیل داریم

$$\frac{\gamma}{\gamma} K_2 = \frac{p}{\gamma} \quad \Rightarrow \quad K_2 = \frac{p}{\gamma}$$

$$i_L(0) = \frac{p}{\gamma} \quad \Rightarrow \quad K_1 + \frac{p}{\gamma} = \frac{p}{\gamma} \quad \Rightarrow \quad K_1 = \frac{p}{\gamma} \quad \Rightarrow \quad i_L(t) = \frac{p}{\gamma} e^{-\frac{\gamma t}{\gamma}} + \frac{p}{\gamma}$$

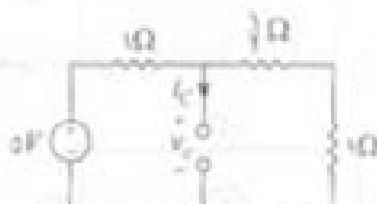


### مسأله ۷۱

- جربان گذرنده از خازن را برای  $t > 0$  بدست آورید  
(کلید ۲ بندت طولانی باز بوده است)

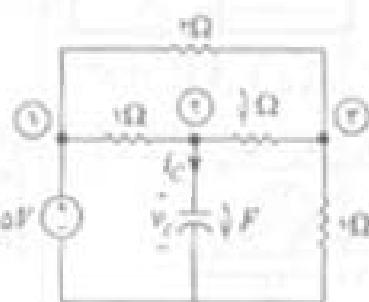
شکل مسئله ۷۱

حل: در  $t = 0$  چون کلید ۲ بندت طولانی باز بوده است پس منبع خازن را مدار باز در نظر گرفت



$$v_C(0^+) = \frac{1 + \frac{1}{1}}{1 + \frac{1}{1} + \frac{1}{1}} \cdot 5 = 2V$$

کلید ۲ بسته شده و مدار بصورت زیر خواهد بود



$$e_r = \delta V \quad , \quad e_s = V_s$$

$$\textcircled{1} \text{ از KCL } \rightarrow \frac{V_r - 0}{\tau} + \frac{V_r - e_r}{\tau} + i_r = 0 \rightarrow \frac{dV_r}{dt} + \frac{\tau}{\tau} V_r = \frac{e_r}{\tau}$$

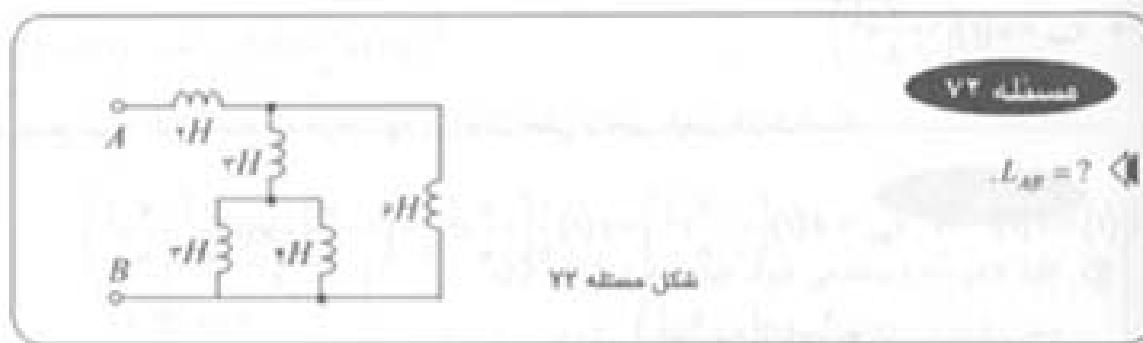
$$\textcircled{2} \text{ از KCL } \rightarrow \frac{e_r - V_r}{\tau} + \frac{e_r}{\tau} + \frac{e_r - 0}{\tau} = 0 \rightarrow V_r(t) = K_r e^{-\frac{t}{\tau}} + K_r$$

$$\rightarrow V_r(0) = \tau \rightarrow K_r + \frac{\tau}{\tau} K_r = \tau \rightarrow K_r = -\frac{\tau}{\tau} \rightarrow K_r = \frac{\tau}{\tau}$$

$$V_r(t) = \tau \rightarrow K_r + \frac{\tau}{\tau} e^{-\frac{t}{\tau}} = \tau \rightarrow K_r = -\frac{\tau}{\tau} \rightarrow V_r(t) = -\frac{\tau}{\tau} e^{-\frac{t}{\tau}} + \frac{\tau}{\tau}$$

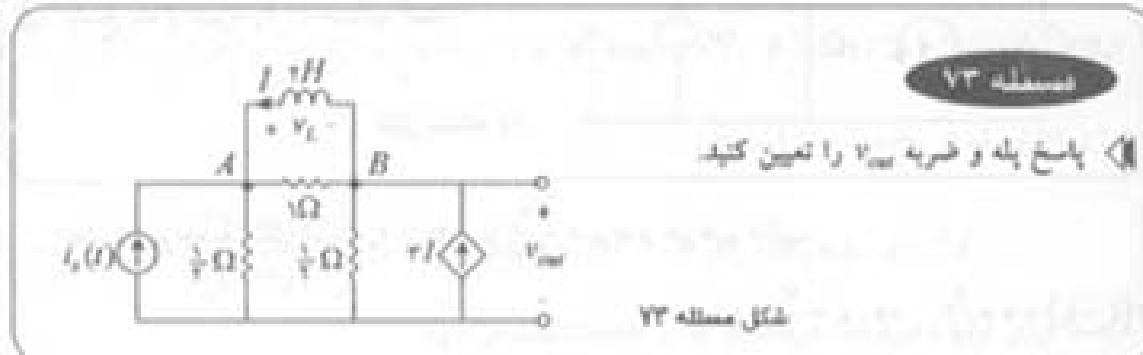
$$i_r(t) = C \frac{dV_r}{dt} = \frac{1}{\tau} \frac{dV_r}{dt} = \frac{1}{\tau} \frac{d}{dt} \left( \frac{\tau}{\tau} e^{-\frac{t}{\tau}} \right)$$

$$\rightarrow i_r(t) = \frac{1}{\tau} \left( -\frac{\tau}{\tau} \right) \left( -\frac{\tau}{\tau} e^{-\frac{t}{\tau}} \right) = \frac{\tau}{\tau} e^{-\frac{t}{\tau}} \quad , \quad t > 0$$



حل : با توجه به شکل مدار من خواه شوشت

$$L_{AB} = [(r \parallel r) + r] \parallel r + r = \left( \frac{V_r}{\tau} + r \right) \parallel r + r = \frac{\frac{V_r}{\tau} \times r}{\frac{V_r}{\tau} + r} + r = \frac{V_r}{\tau} r \parallel r = \frac{V_r}{\tau} H$$





حل: با توجه به شکل مسئله داشت:  $I = -I_L$ ,  $v_B = v_{out}$  و  $v_A = v_{out} + v_L$

$$\textcircled{B} \text{ کار KCL} \rightarrow -(-\tau I_L) + \frac{v_{out}}{\tau} - \frac{v_L}{\tau} - I_L = 0 \rightarrow v_{out} = \frac{1}{\tau}(v_L - I_L)$$

$$\textcircled{C} \text{ کار KCL} \rightarrow -I_L + \frac{1}{\tau}(v_L - v_L) + v_L + I_L + \frac{v_L}{\tau} = 0$$

$$\rightarrow \tau v_L - I_L = I_L \rightarrow \tau \left( \frac{dI_L}{dt} \right) - I_L = I_L \rightarrow \frac{dI_L}{dt} - \frac{2}{\tau} I_L = \frac{I_L}{\tau}$$

متوالیم  $I_L(t) = u(t) = 1$ ,  $t > 0$  باشیم

$$\frac{dI_L}{dt} - \frac{2}{\tau} I_L = \frac{1}{\tau}, \quad I_L(0) = 0 \rightarrow I_L(t) = \left( 1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right), \quad t > 0$$

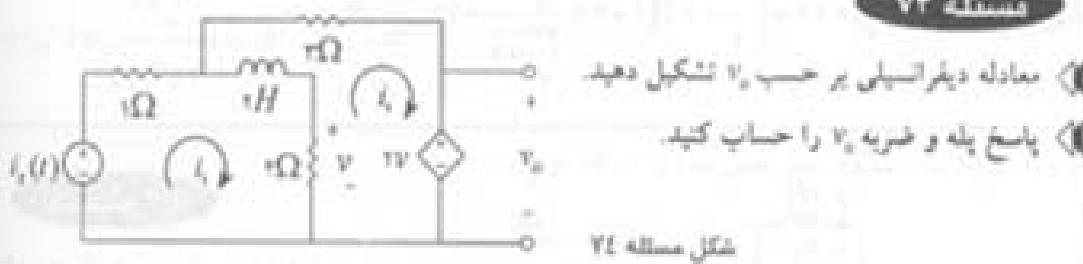
$$\rightarrow v_{out} = \frac{1}{\tau}(v_L - v_L) = \frac{1}{\tau} \left( \tau \frac{dI_L}{dt} - v_L \right) = \frac{dI_L}{dt} - I_L = \frac{1}{\tau} e^{\frac{t}{\tau}} + \left( 1 - e^{\frac{t}{\tau}} \right), \quad t > 0$$

$$\rightarrow v_{out} = u(t) \left( 1 - \frac{1}{\tau} e^{\frac{t}{\tau}} \right)$$

و پاسخ مسئله مشتق پاسخ پله خود را در زیر مدار عرض و تفسیر تابعی را زمان داشت

$$\begin{aligned} I_L(t) &= \delta(t) \rightarrow v_{out} = \delta(t) \left( 1 - \frac{1}{\tau} e^{\frac{t}{\tau}} \right) + u(t) \frac{1}{\tau} \left( -\frac{1}{\tau} e^{\frac{t}{\tau}} \right) = \left( 1 - \frac{1}{\tau} \right) + u(t) \frac{1}{\tau} \left( -\frac{1}{\tau} e^{\frac{t}{\tau}} \right) \\ &= \frac{1}{\tau} u(t) \left( 1 - \frac{1}{\tau} e^{\frac{t}{\tau}} \right) \end{aligned}$$

### مسئله ۷۷



حل: با توجه به شکل مسئله داشت:  $v = \frac{U}{\tau} + v_L$  برای  $v$  و  $v_L$  داشت

$$i_L - i_1 = v = \frac{U}{\tau} \rightarrow i_1 = \frac{U}{\tau} + i_L$$

برای حلقه داخلی منفی (۱) KVL:  $-i_1 + i_2 + \tau i_3 + v_s = 0$

$$\rightarrow -i_1 + \frac{v_s}{\tau} + i_2 + \tau i_3 + v_s = 0 \rightarrow i_1 = \frac{i_2}{\tau} - \frac{\delta v_s}{\tau}$$

برای KVL:  $-v - \tau \frac{d(i_1 - i_2)}{dt} + \tau i_3 + v_s = 0$

$$\rightarrow -\frac{v_s}{\tau} - \tau \frac{d\left(\frac{v_s}{\tau}\right)}{dt} + \tau \left( \frac{i_2}{\tau} - \frac{\delta v_s}{\tau} \right) + v_s = 0 \rightarrow \frac{dv_s}{dt} + \frac{v}{\lambda} - v_s = -i_2$$

با پیکاری باقی بده را بدست معادله اینجا:

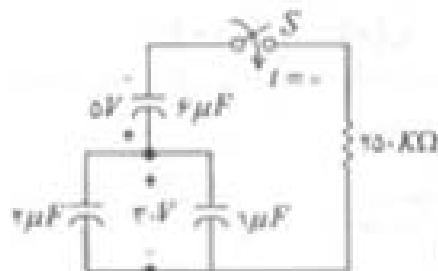
$$\frac{dv_s}{dt} + \frac{v}{\lambda} - v_s = \frac{v}{\tau} \rightarrow v_s(t) = K_s e^{-\frac{t}{\lambda}} + K_1, t > 0 \rightarrow \frac{v}{\lambda} - K_1 = \frac{v}{\tau}$$

$$\rightarrow K_1 = \frac{v}{\tau}, v_s(0) = 0 \rightarrow K_1 + \frac{v}{\tau} = 0 \rightarrow K_1 = -\frac{v}{\tau} \rightarrow v_s(t) = \frac{v}{\tau} u(t) \left( 1 - e^{-\frac{t}{\lambda}} \right)$$

از آنجا که مدار عرض و تغیر تابع با زمان است لذا باقی ضربه، مشتق باقی بده من باشد

$$i_s(t) = \delta(t) \rightarrow v_s(t) = \frac{v}{\tau} u(t) e^{-\frac{t}{\lambda}}$$

### مسئله ۷۶



﴿) کلید ۵ در  $t = 0$  بسته می شود. چند درصد افزایشی اولیه

ذخیره شده در خازنهای در مقاومت تلف می شود

﴿) هر ۳۰۰ میلی ثانیه از آغاز تغییر افزایشی ذخیره شده

در خازنهای در مقاومت تلف نمی شود

شکل مسئله ۷۶

حل: افزایشی اولیه ذخیره شده در خازنهای برابر است با:

$$W_s = \frac{1}{2} C_s V_s^2 + \frac{1}{2} C_s V_s^2 + \frac{1}{2} C_s V_s^2 = \frac{1}{2} \times 10 \times 1 \times 5^2 + \frac{1}{2} \times 10 \times 1 \times 2^2 + \frac{1}{2} \times 10 \times 1 \times 1^2 = 147.5 \text{ Joule}$$

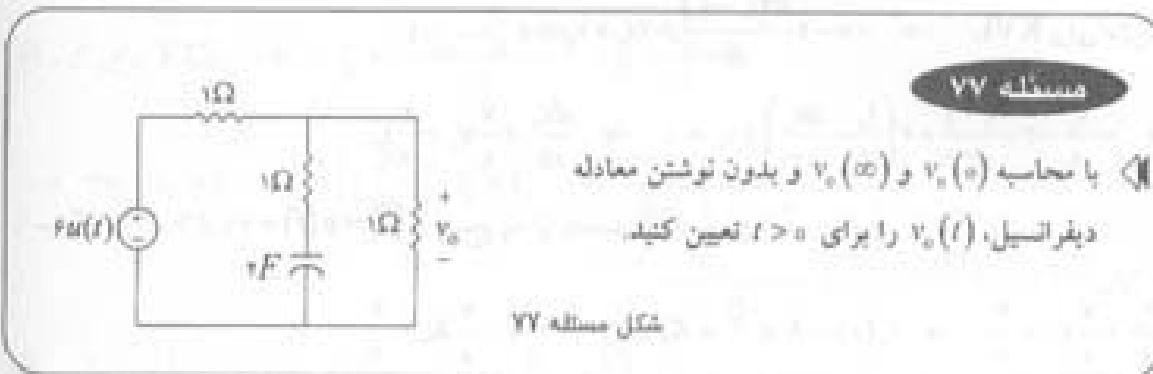
افزایشی تلف شده در مقاومت برابر است با:

$$W_r = \frac{1}{2} C_{rt} V_{rt}^2 = \frac{1}{2} \left( \frac{(1+2)\times F}{(1+2)+F} \right) (7.5 - 0)^2 = 52.5 \times 1 \times 7.5^2 \rightarrow W_s - W_r = 147.5 \times 1 \times 7.5^2 \text{ Joule}$$

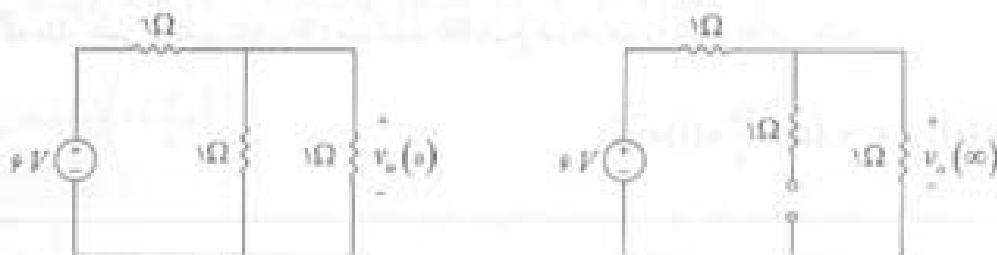
درصد افزایشی اولیه ذخیره شده در خازنهای که در مقاومت تلف می شود

$$\frac{P_{T0}}{1225} = 22/18\%$$

مقدار اختلاف  $W_s - W_0$  به علت افزایی تلف شده در دو خازن  $1\mu F$  و  $2\mu F$  بر اثر ایجاد جریان ضربه در حلقه شامل دو خازن و همچنین مختلف العلاوه بردن پلاریته ولتاژهای اویله  $20V$  و  $5V$  من باشد.



حل: در  $t = 0$  خازن اتصال کوتاه و در  $t = \infty$  خازن مدار باز من بالند بنابراین داریم



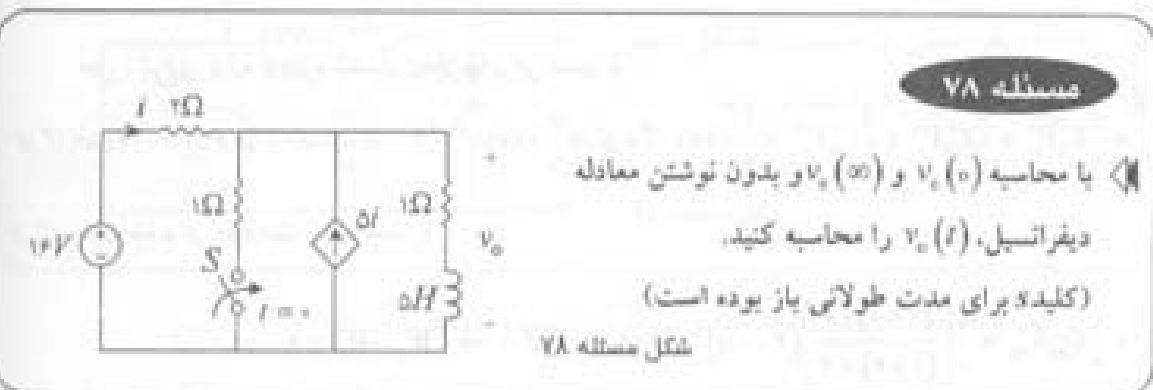
$$v_o(\infty) = \frac{\tau P_1}{\tau P_1 + 1} V = \tau V$$

$$v_o(0) = \frac{1}{\tau + 1} V = \tau V$$

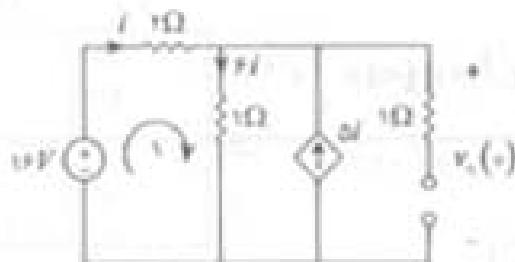
$$T = R \cdot C = (\tau P_1 + 1) \tau = \left(\frac{\tau}{\tau}\right) \tau = \tau$$

مسئله ۷۸

$$v_o(t) = (v_o(0) - v_o(\infty)) e^{-\frac{t}{\tau}} + v_o(\infty) = -e^{-\frac{t}{\tau}} + \tau, \quad t > 0$$

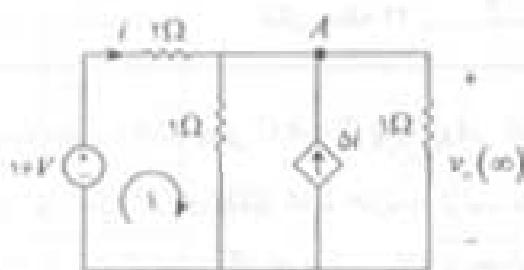


حل : در  $t = 0$  سلف مدار باز بود و مدار بصورت زیر خواهد بود :



$$\text{برای KVL} \rightarrow -V_0 + Vi + Ri = 0 \rightarrow i = \frac{V_0 - V}{R} \rightarrow v_o(t) = \delta i = \frac{\delta}{R} V$$

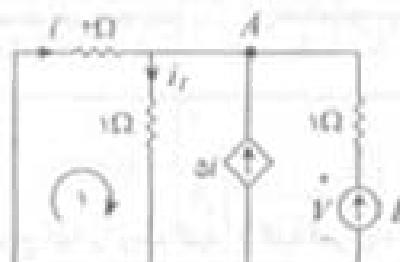
در  $t = \infty$  سلف اتصال کوچک شده و مدار بصورت زیر می باشد :



$$\text{برای KVL} \rightarrow -V_0 + Vi + V_o = 0 \rightarrow i = \frac{V_0 - V_o}{R}$$

$$\textcircled{A} \text{ برای KCL} \rightarrow -\frac{V_0 - V_o}{R} + \frac{V_o}{1} - \delta \left( \frac{V_0 - V_o}{R} \right) + \frac{V_o}{1} = 0 \rightarrow v_o(\infty) = \frac{V_0}{2} V$$

برای صحابه ثابت (ماتریس سینم) باید مفتوحیت معادل دو سر سلف را بدست آوریم، بدین مفتوح منع نامنع را برای صفر قرار داده و منع هر یک آزمایش آرا به جای سلف قرار می دهیم



$$\textcircled{A} \text{ برای KCL} \rightarrow -i + i_r - \delta i - I = 0 \rightarrow i_r = \delta i + I$$

$$\text{برای KVL} \rightarrow 0 + (i_r + I) = 0 \rightarrow I = -\frac{i_r}{\delta}$$

$$\text{KVL} \rightarrow \tau \left( -\frac{I}{A} \right) - I + V = 0 \rightarrow V = \frac{\tau}{A} I \rightarrow R = \frac{\tau}{A} \rightarrow T = \frac{L}{R} = \frac{\tau}{A} = 1$$

$$\rightarrow v_s(t) = (v_s(0) - v_s(\infty)) e^{-\frac{t}{T}} + v_s(\infty) = \frac{V_0}{A} e^{-\frac{t}{T}} + \frac{V_\infty}{A}$$

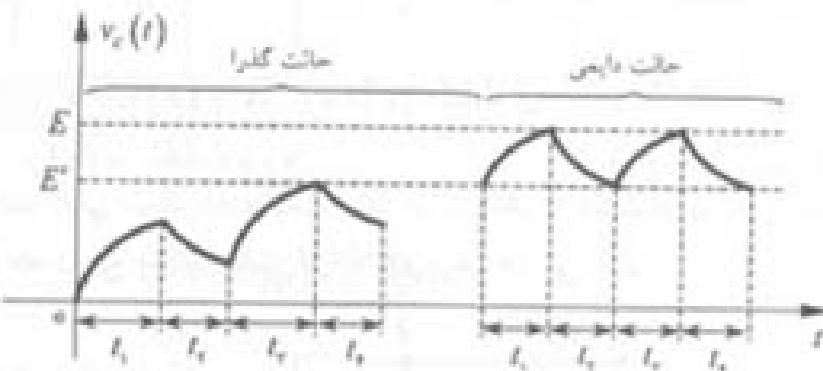
## مسئله ۷۹



(۱) منع  $E$  در  $t=0$  به مدار وصل می شود (۱) و شکل موج آن را تعیین کنید. (عمل باز و بسته شدن کلید بطور متناوب با زمانهای  $t_1$  و  $t_2$  انجام می گیرد)

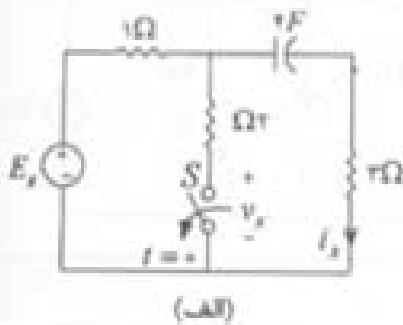
شکل مسئله ۷۹

حل: وقتی کلید باز است عازم با ثابت رسانی  $T = RC$  شارژ ووقتی کلید بسته است عازم با ثابت زمانی  $\frac{RR}{R+R}C$  دشارژ می شود و این عمل شارژ و دشارژ شدن عازم به ترتیب در بازه های زمانی  $t_1$  و  $t_2$  تا زمانی  $t$  درینکنی از اعمال شارژ  $v_s = E$  شود که حالت گفته ای مدار می باشد و بعد از زمان فوق واضح است که حالت دائمی مدار بصورت یک منع وندان از ای در یک محدوده معین و لذل خواهد بود.

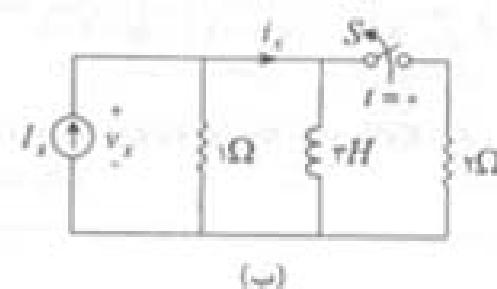


## مسئله ۸۰

(۱)  $v_s$  و  $i_s$  را تعیین و شکل موج آنها را رسم کنید. (کلید ۳ برای  $t < 0$  بسته بوده است.)



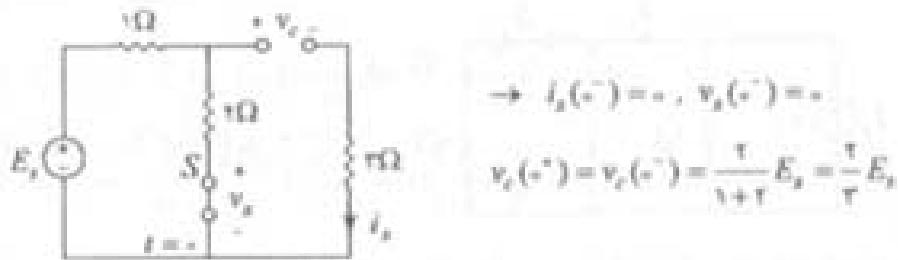
شکل مسئله ۸۰(a)



(b)

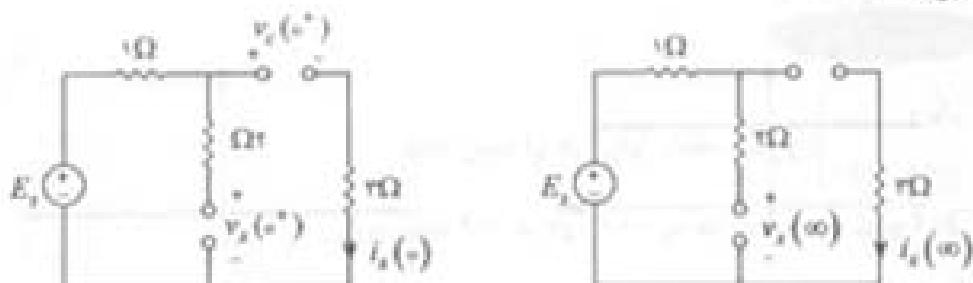


حل: وقتی  $t = 0^+$  کلید بسته و مدار به حالت دائمی خود رسیده و لذا عازم مدار باز خواهد شد.



در  $t = 0^+$  کلید باز شده و لذا عازم اتصال کوتاه و در  $t = \infty$  مدار به حالت دائمی رسیده و لذا عازم مدار باز

خواهد شد.



$$i_s(\infty) = \frac{E_s - v_s(\infty)}{\tau + 1} = \frac{E_s - \frac{1}{2} E_s}{\tau} = \frac{E_s}{2\tau}, \quad v_s(\infty) = \tau i_s(\infty) + v_s(0^+) = \tau \frac{E_s}{2\tau} + \frac{1}{2} E_s = \frac{3}{2} E_s$$

$$i_s(\infty) = 0, \quad v_s(\infty) = E_s$$

$$T = R_{\text{ذراع}} \cdot C = (\tau + 1)\tau = 1\tau$$

$$i_s(t) = (i_s(0^+) - i_s(\infty))e^{-\frac{t}{T}} + i_s(\infty) = \frac{1}{2} E_s e^{-\frac{t}{\tau}}, \quad t > 0$$

$$v_s(t) = (v_s(0^+) - v_s(\infty))e^{-\frac{t}{T}} + v_s(\infty) = E_s \left( 1 - \frac{1}{2} e^{-\frac{t}{\tau}} \right), \quad t > 0$$

$$\rightarrow i_s(t) = \begin{cases} 0, & t < 0 \\ \frac{1}{2} E_s e^{-\frac{t}{\tau}}, & t > 0 \end{cases}, \quad v_s(t) = \begin{cases} 0, & t < 0 \\ E_s \left( 1 - \frac{1}{2} e^{-\frac{t}{\tau}} \right), & t > 0 \end{cases}$$

شکل موجاتی  $i_s(t)$  و  $v_s(t)$  در شکل زیر رسم شده است.



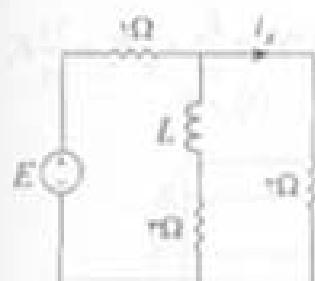


$\tau = \frac{L}{R} = \frac{L}{\tau} = t$  که بدین معنای است که مدار به حالت دایمی خود رسیده و لذا سلف اتصال کوتاه شوهد.



بنابراین شکل فرق واضح است که مقاومت  $1\Omega$  از مدار خارج است. لذا با بردن کلید  $S$  در  $t > t$  تجزیه در مدار رفع نکوئید و بسترین مدار

$$i_s(t) = I_s, \quad v_s(t) = 0$$



## مسئله ۲

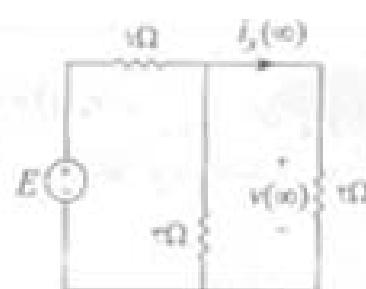
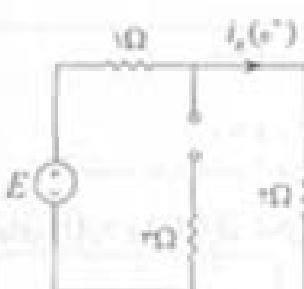
$\tau = \frac{L}{R}$  را تعیین کنید. ( $E$  در  $t = 0$  وصل می شود)

پس از آنکه  $t = 1500$  میلی ثانی،  $i_s(t)$  در

مدار نهایی خود می رسد.

شکل مسئله ۲

حل: در  $t = 0$  سلف مدار برگرداند و در  $t = \infty$  سلف اتصال کوتاه شوهد.



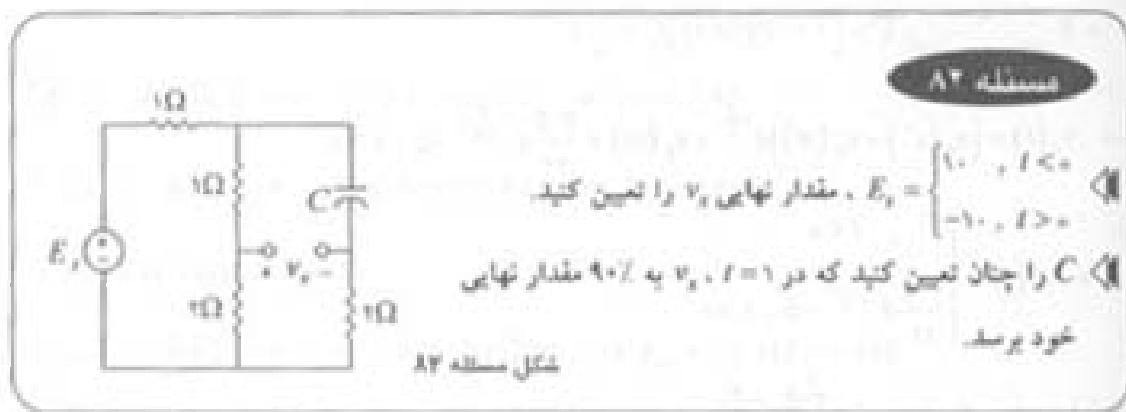
$$v(s) = \frac{1}{1 + \frac{R}{L}} E = \frac{1}{1 + \frac{1}{10}} E, \quad i_s(\infty) = \frac{v(s)}{L} = \frac{1}{1 + \frac{1}{10}} E, \quad i_s(0^+) = \frac{E}{1 + \frac{1}{10}} = \frac{10}{11} E$$

$$T = \frac{L}{R_{\text{کل}} + \frac{1}{\omega C}} = \frac{L}{\tau + \frac{1}{\omega C}} = \frac{\tau}{\gamma} L$$

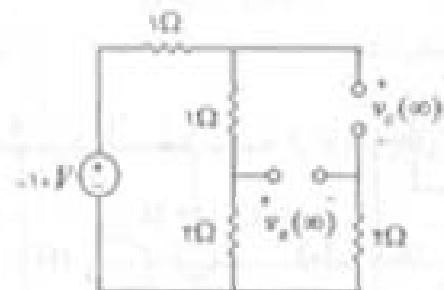
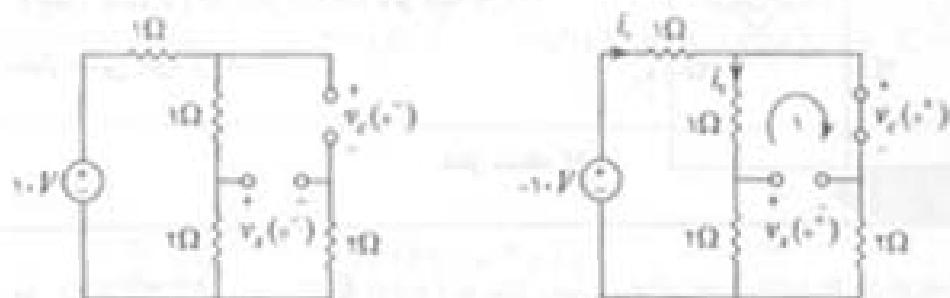
$$i_s(t) = (i_s(0) - i_s(\infty)) e^{-\frac{t}{T}} + i_s(\infty) = \frac{1}{\pi} E e^{-\frac{t}{\tau + \frac{1}{\omega C}}} + \frac{\pi}{\gamma} E, \quad t \geq 0$$

$$i_s(0) = \gamma / \gamma L i_s(\infty) \rightarrow \frac{1}{\pi} E e^{-\frac{\tau}{\tau + \frac{1}{\omega C}}} + \frac{\pi}{\gamma} E = \gamma / \gamma \left( \frac{\tau}{\tau + \frac{1}{\omega C}} E \right) \rightarrow e^{-\frac{\tau}{\tau + \frac{1}{\omega C}}} = \gamma / \pi L$$

$$\rightarrow L = \frac{-\pi \tau}{\tau \ln \gamma / \pi L} = \gamma / \pi A H$$



حل: در  $t=0$  برای مدت طولانی  $E_s = 1 \cdot V$  و مدار به حالت دائمی خود رسیده لذا عازم مدار باز است. در  $t=0^+$   $E_s = -1 \cdot V$  و عازم اتصال کوتاه خواهد شد و در  $t=0$  برای مدت طولانی  $E_s = -1 \cdot V$  بـ  $v_s(t)$  و عازم مدار باز من بالند



با توجه به نکتهای فوق خواهیم داشت

$$v_s(s^-) = \frac{1+s}{1+s+1} sV = \frac{s}{1+s} V, \quad v_s(s^+) = v_s(s^-) = \frac{s}{1+s} V$$

$$i(s^-) = \frac{-s}{1+(1+s)R_1} = -\frac{s}{2s+1} A, \quad i(s^+) = \frac{1}{1+s+1} \left( -\frac{s}{2s+1} \right) = -\frac{1}{2s+1} A$$

$$\text{و با } KVL \Rightarrow -i(s^+) + v_s(s^+) - v_s(s^-) = s \Rightarrow \frac{1}{2s+1} - \frac{s}{2s+1} - v_s(s^-) = s \Rightarrow v_s(s^-) = \frac{1-2s}{2s+1} s$$

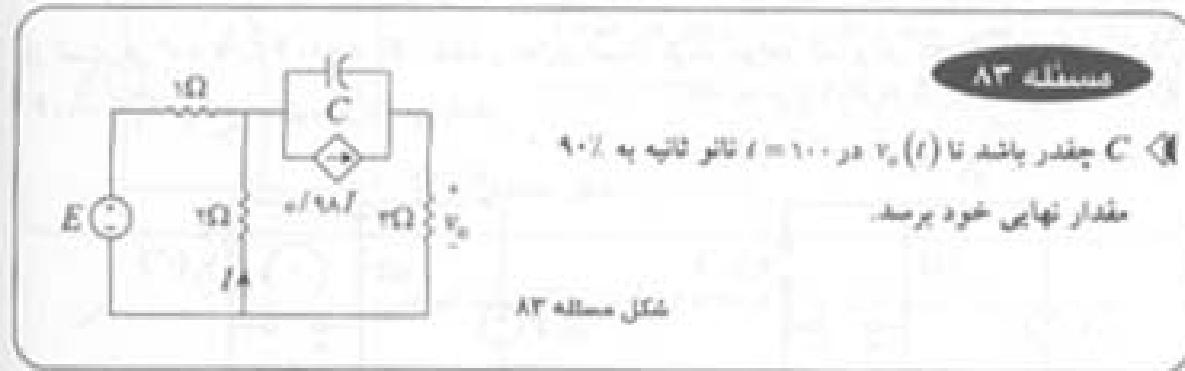
$$v_s(\infty) = \frac{r}{1+s+1} (-1 \cdot V) = -\frac{r}{2} V$$

$$T = R_{\text{series}} C = [1 + 1 \cdot P(1 + r)]C = \frac{1+r}{1+r+1} C$$

$$\rightarrow v_s(t) = (v_s(s^-) - v_s(\infty)) e^{-\frac{t}{T}} + v_s(\infty) = \frac{r(1+r)}{1+r+1} e^{-\frac{t}{1+r}} - \frac{r}{2} V, \quad t > 0$$

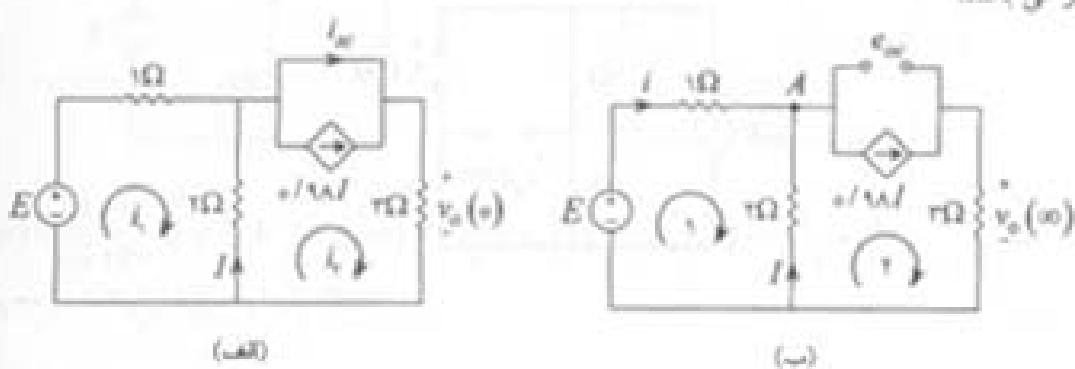
$$\rightarrow v_s(t) = \begin{cases} \frac{r}{2}, & t < 0 \\ \frac{r(1+r)}{1+r+1} e^{-\frac{t}{1+r}} - \frac{r}{2}, & t > 0 \end{cases}$$

$$v_s(0) = \lim_{t \rightarrow 0^+} v_s(t) = \frac{r(1+r)}{1+r+1} e^{-\frac{0}{1+r}} - \frac{r}{2} = \frac{r(1+r)}{1+r+1}(-\frac{r}{2}) \rightarrow C = 1 \cdot 1 \mu F$$



حل: فرض کنیم که متغیر  $i$  در  $t = 0$  مدار را صفر دارد و مدار میان اتصال کوتاه و در  $t = \infty$

مدار باز می باشد





$$\text{و با توجه به شکل (ب) اخواهیم داشت.}$$

$$+ \text{ کل } KVL \rightarrow -E + i_r + \tau(i_r - i_s) = 0$$

$$+ \text{ کل } KVL \rightarrow \tau(i_r - i_s) + \tau i_s = 0$$

$$\rightarrow \begin{cases} \tau i_r - \tau i_s = E \\ \tau i_s - \tau i_r = 0 \end{cases} \rightarrow i_r = \frac{1}{\tau} E = 1/10E, i_s = \frac{0}{\tau} E = 0/10E$$

$$v_s(0) = \tau i_s = 0/10E, I = i_r - i_s = 1/10E$$

و با توجه به شکل (ب) اخواهیم داشت.

$$\textcircled{A} + \text{کل } KCL \rightarrow -i_r + I + 1/10E = v_{oc} \rightarrow I = -i_r + 1/10E$$

$$+ \text{ کل } KVL \rightarrow -E + (1/10E) - i_r = 0 \rightarrow I = -1/10E$$

$$v_s(\infty) = \tau(1/10E) = -1/10E$$

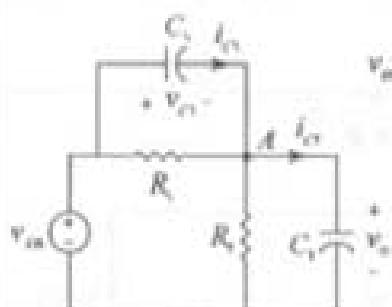
$$+ \text{ کل } KVL \rightarrow \tau I + v_{oc} + \tau(1/10E) = 0 \rightarrow v_{oc} = -\tau/10E = 1/10E$$

$$T = R_{\text{ذراع}} \cdot C = \frac{v_{oc}}{i_r}, C = \frac{1/10E}{1/10E} C = 0/0C$$

$$\rightarrow v_s(t) = (v_s(0) - v_s(\infty)) e^{-\frac{t}{T}} + v_s(\infty) = 1/10E e^{-\frac{t}{1/10E}} - 1/10E, t > 0$$

$$v_s(10\text{ sec}) = 1/10E \rightarrow 1/10E e^{-\frac{10}{1/10E}} - 1/10E = 1/10(-1/10E) \rightarrow C = 1/10\text{nF}$$

### نحوه حل:



$$v_r = \begin{cases} E(1 - e^{-\beta t}), & t \geq 0 \\ 0, & t < 0 \end{cases}$$

و کذا را برای  $t > 0$  حساب کنید.

$\beta \rightarrow \infty$  را برای  $v_r(t)$  حساب کنید.

در حالت خالص  $v_r(t)$  را حساب کنید.  
شکل مسئله

حل: با توجه به شکل مسئله داریم

$$v_{oc} = v_r + v_s \rightarrow v_r = v_{oc} - v_s$$

$$\textcircled{3} \text{ . } \mathcal{KCL} \rightarrow -i_n - \frac{v_o}{R_i} + i_o + \frac{v_o}{R_o} = 0$$

$$\rightarrow -C_i \frac{dv_o - v_o}{dt} - \frac{v_o - v_s}{R_i} + C_o \frac{dv_o}{dt} + \frac{v_o}{R_o} = 0$$

$$\frac{dv_o}{dt} + \frac{R_i + R_o}{R_i R_o (C_i + C_o)} v_o = \frac{C_o}{C_i + C_o} \frac{dv_o}{dt} + \frac{1}{R_o (C_i + C_o)} v_o$$

$$\rightarrow \frac{dv_o}{dt} + \frac{R_i + R_o}{R_i R_o (C_i + C_o)} v_o = \frac{E(C_o \beta - 1)}{R_o (C_i + C_o)} e^{-\mu t} + \frac{E}{R_o (C_i + C_o)}$$

$$\rightarrow v_o(t) = K_i e^{\frac{-R_i + R_o}{R_i R_o (C_i + C_o)} t} + K_o e^{-\mu t} + K_r$$

$$\left( \frac{R_i + R_o}{R_i R_o (C_i + C_o)} - \mu \right) K_i e^{-\mu t} + \frac{R_i + R_o}{R_i R_o (C_i + C_o)} K_o = \frac{E(C_o R_o \beta - 1)}{R_o (C_i + C_o)} e^{-\mu t} + \frac{E}{R_o (C_i + C_o)}$$

$$K_i = \frac{ER_o(C_o R_o \beta - 1)}{R_i + R_o - \mu R_i R_o (C_i + C_o)} \quad , \quad K_o = \frac{R_o}{R_i + R_o} E$$

$$v_o(0) = 0 \rightarrow K_i + K_o + K_r = 0 \rightarrow K_r = -(K_i + K_o)$$

$$v_o(t) = - \left( \frac{R_o}{R_i + R_o} E + \frac{ER_o(C_o R_o \beta - 1)}{R_i + R_o - \mu R_i R_o (C_i + C_o)} \right) e^{\frac{-R_i + R_o}{R_i R_o (C_i + C_o)} t}$$

$$+ \frac{ER_o(C_o R_o \beta - 1)}{R_i + R_o - \mu R_i R_o (C_i + C_o)} e^{-\mu t} + \frac{R_o}{R_i + R_o} E$$

نکته:  $\mu = \beta \rightarrow \infty$   $v_o(t) \approx$

$$v_o(t) = - \left( \frac{R_o}{R_i + R_o} E + \frac{C_o R_o \beta}{-\mu R_i R_o (C_i + C_o)} \right) e^{\frac{-R_i + R_o}{R_i R_o (C_i + C_o)} t} + \frac{R_o}{R_i + R_o} E$$

$$= - \left( \frac{R_o}{R_i + R_o} - \frac{C_o}{C_i + C_o} \right) E e^{\frac{-R_i + R_o}{R_i R_o (C_i + C_o)} t} + \frac{R_o}{R_i + R_o} E$$

$$= - \left( \frac{R_o C_i - R_i C_o}{(R_i + R_o)(C_i + C_o)} \right) E e^{\frac{-R_i + R_o}{R_i R_o (C_i + C_o)} t} + \frac{R_o}{R_i + R_o} E$$

ضریب جمله نهایی (پاسخ گلر) برابر صفر نشود و خواهد بود:

$$v_c(t) = \frac{R_i}{R_i + R_e} E$$

### A2 مسئله



اگر  $t > 0$  باشد،  $v_c(t)$  رسم کنید.

$$(v_c(0) = v_{i_0} i_0 = v_E + v'_E)$$

شکل مسئله

: حل

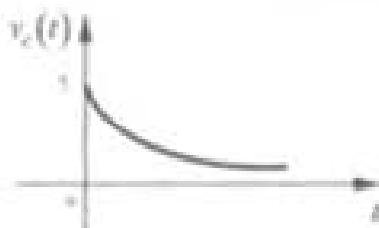
$$i_c = -i_E \rightarrow \frac{dv_c}{dt} = -(v_E + v'_E), \quad v_c = v_E \rightarrow \frac{dv_c}{dt} = -(v_E + v'_E) \rightarrow \frac{dv_c}{v_c(v_E + v'_E)} = -dt$$

$$\rightarrow \frac{dv_c}{v_c} - \frac{v_c dv_c}{v_E + v'_E} = -dt \rightarrow \ln v_c - \ln \left( \frac{v_E + v'_E}{v} \right) = -t + c \rightarrow \ln \frac{v_c}{v_E + v'_E} = -t + c$$

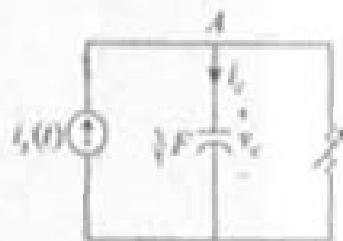
$$\rightarrow \frac{v_c}{v_E + v'_E} = Ke^{-t}, \quad v_c(0) = v_E \rightarrow \frac{v_c}{v} = K \rightarrow \frac{v_c}{v_E + v'_E} = \frac{v}{v_E + v'_E} e^{-t}$$

$$\rightarrow v_c(t) = v = \sqrt{v^2 - v^2_E}$$

شکل مرج  $v_c(t)$  در شکل زیر رسم شده است.



### A3 مسئله



اگر  $t > 0$  باشد،  $v_c(t)$  رسم کنید.

$$R(t) = \frac{1}{t} \quad i_c(t) = r(t)$$

شکل مسئله



پرسش ۲۰: در مسئله ۱۹ تغییر مدار دارای شکل زیر است. مدار دارای

$$I_1(t) = r(t) = \begin{cases} t, & t \geq 0 \\ 0, & t < 0 \end{cases}$$

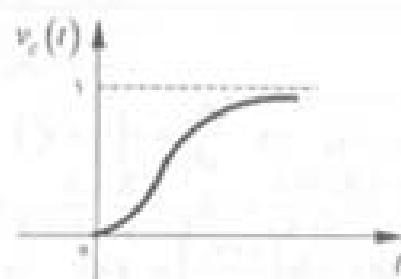
جواب:

Ⓐ) بر اساس KCL  $\rightarrow -t + \frac{1}{t} \frac{dv_c}{dt} + \frac{v_c}{t} = 0 \rightarrow \frac{dv_c}{dt} + tv_c = 0$

$$\rightarrow \frac{dv_c}{dt} = tv_c \rightarrow \frac{dv_c}{v_c} = t dt \rightarrow -\ln(v_c) = t^2 + C \rightarrow v_c = Ke^{-t^2}$$

$$\rightarrow v_c(t) = 1 - Ke^{-t^2}, \quad v_c(0) = 1 \rightarrow 1 - K = 1 \rightarrow K = 0 \rightarrow v_c(t) = 1 - e^{-t^2}, \quad t \geq 0$$

نمودار مدار دارای شکل زیر را در مورد  $v_c(t)$  در نظر بگیرید.





شکل مسئله ۱

## مسئله ۱

(۱) اگر - نشان دهد که به ازای نام مقداری مثبت عناصر و هر نوع شرایط اولیه، باسخ (۱)؛ عجیب از نفع موارد شدید خواهد بود.

(۲) ب- اگر  $L_1$  و  $L_2$  با خازنهاي  $C_1$  و  $C_2$  تعويض شوند درست بيان بالا را باز دیگر اثبات کند

(۳) ب- اگر تنها یکی از سلسله با خازن تعويض شود آنها بيان فوق باز هم معتر خواهد بود

حل: اگر - با توجه به شکل مسئله داریم

$$I_{L1} = \frac{V}{R_L} \rightarrow v_{L1} = L_1 \frac{dv_{L1}}{dt} = \frac{L_1}{R_1} \frac{dv}{dt}, \quad v_{L2} = v_{R_1} = v_{L1} + V = \frac{L_1}{R_1} \frac{dv}{dt} + V$$

$$\textcircled{1} \cdot \text{کسر KCL} \rightarrow L_1 \frac{dv_{L1}}{dt} + \frac{v_{R_1}}{R_1} + \frac{V}{R_1} = 0$$

$$\rightarrow L_1 \frac{d}{dt} \left( \frac{L_1}{R_1} \frac{dv}{dt} + V \right) + \frac{L_1}{R_1} \frac{dv}{dt} + \frac{V}{R_1} = 0 \rightarrow \frac{d^2V}{dt^2} + \frac{R_1 R_2 L_1 + L_1}{R_1 L_1 L_2} \frac{dv}{dt} + \frac{R_1 + R_2}{R_1 L_1 L_2} V = 0$$

$$\rightarrow \omega_a = \frac{R_1 R_2 L_1 + L_1}{R_1 L_1 L_2}, \quad \omega_c = \sqrt{\frac{R_1 + R_2}{R_1 L_1 L_2}}, \quad \alpha > \omega_c \rightarrow \frac{R_1 R_2 L_1 + L_1}{\tau R_1 L_1 L_2} > \sqrt{\frac{R_1 + R_2}{R_1 L_1 L_2}}$$

$$\rightarrow \tau(R_1 + R_2)(R_1 L_1 L_2) < (R_1 R_2 L_1 + L_1)^2$$

و طبق رابطه است  $\tau R_1 + R_2 > R_1$  من پذیرد باقی این داشتم

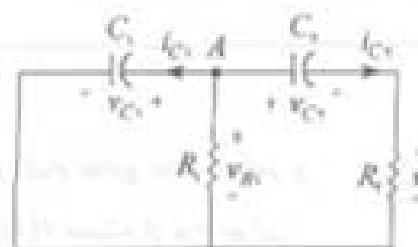
$$\star R_1 R_2 L_1 L_2 < (R_1 R_2 L_1 + L_1)^2 \rightarrow \star R_1 R_2 L_1 L_2 < R_1^2 R_2^2 L_1^2 + \star R_1 R_2 L_1 L_2 + L_1^2$$

$$\rightarrow R_1^2 R_2^2 L_1^2 - \star R_1 R_2 L_1 L_2 + L_1^2 > 0 \rightarrow (R_1 R_2 L_1 - L_1)^2 > 0$$

بساری فرق که با فرض  $\alpha > \omega_c$  بدهست آنکه عجیب و غریب نیست باقی این  $\omega_c > \omega_a$  و باسخ  $\textcircled{1}$

و نفع موارد شدید خواهد بود

ب- با جایگذاری  $C_1$  و  $C_2$  بهای  $L_1$  و  $L_2$  مدار مدورت زیر خواهد شد



با توجه به شکل فوق داریم

$$i_{C_1} = \frac{v}{R_1} \rightarrow v_{C_1} = v_{C_1}(0) + \frac{1}{C_1} \int \frac{v}{R_1} dt$$

$$\rightarrow v_{C_1} = v_{R_1} = v_{C_1} + v = v_{C_1}(0) + \frac{1}{C_1} \int \frac{v}{R_1} dt + v$$

$$\textcircled{1} \text{ از KCL } \rightarrow C_1 \frac{d}{dt} \left( v_{C_1}(0) + \frac{1}{C_1} \int \frac{v}{R_1} dt + v \right) + \frac{v_{C_1}(0) + \frac{1}{C_1} \int \frac{v}{R_1} dt + v}{R_2} + \frac{v}{R_1} = 0$$

$$\rightarrow \frac{C_1}{R_1 C_1} v + C_1 \frac{dv}{dt} + \frac{v_{C_1}(0)}{R_1 C_1} + \frac{1}{R_1 C_1} \int \frac{v}{R_1} dt + \frac{v}{R_1} + \frac{v}{R_2} = 0$$

$$\rightarrow \frac{C_1}{R_1 C_1} \frac{dv}{dt} + C_1 \frac{d^2 v}{dt^2} + \frac{1}{R_1 R_2 C_1} v + \frac{1}{R_1} \frac{dv}{dt} + \frac{1}{R_2} \frac{dv}{dt} = 0$$

$$\rightarrow \frac{d^2 v}{dt^2} + \left( \frac{1}{R_1 C_1} + \frac{1}{R_2 C_1} + \frac{1}{R_1} \right) \frac{dv}{dt} + \frac{1}{R_1 R_2 C_1 C_2} v = 0$$

$$\rightarrow \omega = \sqrt{\frac{1}{R_1 R_2 C_1 C_2}} \quad , \quad \omega_0 = \sqrt{\frac{1}{R_1 R_2 C_1 C_2}}$$

$$\alpha > \omega_0 \rightarrow \frac{1}{2} \left( \frac{1}{R_1 C_1} + \frac{1}{R_2 C_1} + \frac{1}{R_1} \right) > \sqrt{\frac{1}{R_1 R_2 C_1 C_2}}$$

$$\rightarrow (R_1 C_1 + R_2 C_1 + R_1)^2 > 4(R_1 R_2 C_1 C_2)$$

$$\rightarrow R_1' C_1' + R_2' C_1' + R_1' C_1' + 4R_1 R_2 C_1 C_2 + 4R_1 R_2 C_1' + 4R_1' C_1 C_2 > 4(R_1 R_2 C_1 C_2)$$

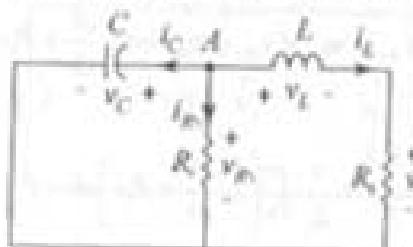
$$\rightarrow (R_1' C_1' - 4R_1 R_2 C_1 C_2 + R_1' C_1') + R_1' C_1' + 4R_1 R_2 C_1' + 4R_1' C_1 C_2 > 0$$

$$\rightarrow (R_1 C_1 - R_1 C_1')^2 + R_1' C_1' + 4R_1 R_2 C_1' + 4R_1' C_1 C_2 > 0$$

از آنجا که مقادیر عده عنصر ثابت است لذا بنا برای فون که با فرض  $\alpha > \omega_0$  داشت آنده همچو روزگار  
من باشد بنابرین پاسخ دلیل  $v(t)$  معیته از نوع مبرای شدید است.



با فرض که ب جای سلف،  $L$ ، عازم  $C$  را حذف کنیم گرد آنها مثابهین داریم:



با توجه به شکل متوالیم داشت

$$i_1 = \frac{v}{R} \rightarrow v_L = L \frac{di_1}{dt} = \frac{L}{R} \frac{dv}{dt} \rightarrow v_C = v_{R_1} = v_L + v = \frac{L}{R} \frac{dv}{dt} + v$$

$$\textcircled{A} \cdot \text{فرمایش KCL} \rightarrow L \frac{d\left(\frac{L}{R} \frac{dv}{dt} + v\right)}{dt} + \frac{\frac{L}{R} \frac{dv}{dt} + v}{R} + \frac{v}{R} = 0 \\ \rightarrow \frac{d^2v}{dt^2} + \frac{R_1 R_2 C' + L}{RL} \frac{dv}{dt} + \frac{C}{L} (R_1 + R_2) v = 0,$$

$$\rightarrow \omega_0 = \frac{R_1 R_2 C' + L}{RL}, \quad \omega_0 = \sqrt{\frac{C}{L}(R_1 + R_2)}$$

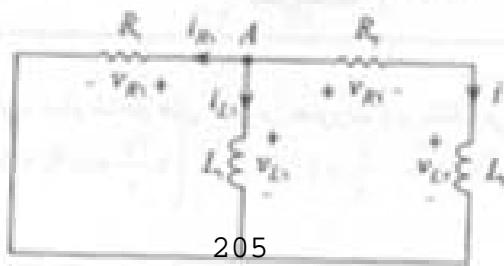
$$\alpha > \omega_0 \rightarrow \frac{R_1 R_2 C' + L}{RL} > \sqrt{\frac{C}{L}(R_1 + R_2)} \rightarrow (R_1 R_2 C' + L)^2 - RLIC(R_1 + R_2) > 0,$$

واضح است که نامساوی فوق که با فرض  $\alpha > \omega_0$  بدست آمده همواره صحیح نبوده و لذا داشته  
نموده بود. پس واضح دلیل  $\textcircled{A}$  همیشه میرایی شدید نمی باشد.

**مسئله ۷**

(۱) معادله دیفرانسیل بر حسب  $i$  بدست آورید.  
 (۲) ثابت کنید که از ای نظام مقادیر مثبت  $R$  و  $L$  و  $i$  و  $R_1$  و  $L_1$  صفر / همواره میرایی شدید است.

حل: ابتدا ولتاژ و جریان عناصر مدار را بصورت زیر مشخص من کنیم





با توجه به شکل ذریعه

$$v_{R_1} = R_1 i \quad , \quad v_{L_1} = L_1 \frac{di}{dt} \quad , \quad v_{R_2} = v_{L_2} = v_{R_1} + v_{L_1} = L_1 \frac{di}{dt} + R_1 i$$

و کاربرد KCL  $\rightarrow \frac{L_1 \frac{di}{dt} + R_1 i}{R_1} + \frac{1}{L_1} \int_0^t \left( L_1 \frac{di}{dt} + R_1 i \right) dt + i = 0$

$$\rightarrow \frac{L_1 \frac{d^2 i}{dt^2} + R_1 \frac{di}{dt}}{R_1} + \frac{L_1}{L_1} \frac{di}{dt} + \frac{R_1}{L_1} i + \frac{di}{dt} = 0 \quad \rightarrow \frac{d^2 i}{dt^2} + \frac{R_1}{L_1} \left( 1 + \frac{R_1}{R_1} + \frac{L_1}{L_1} \right) \frac{di}{dt} + \frac{R_1 R_2}{L_1 L_2} i = 0$$

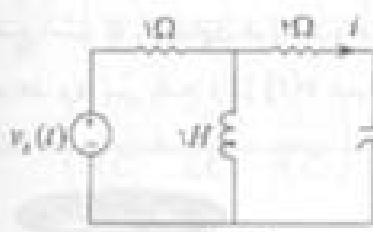
$$\rightarrow \omega = \frac{R_1}{L_1} \left( 1 + \frac{R_1}{R_1} + \frac{L_1}{L_1} \right) = \frac{R_1' L_1 + R_2 L_1 + R_3 L_1}{R_1 L_1 L_2} \quad , \quad \omega_0 = \sqrt{\frac{R_1 R_2}{L_1 L_2}}$$

$$\alpha > \omega_0 \rightarrow \frac{R_1' L_1 + R_2 L_1 + R_3 L_1}{i R_1 L_1 L_2} > \sqrt{\frac{R_1 R_2}{L_1 L_2}} \rightarrow (R_1' L_1 + R_2 L_1 + R_3 L_1)^2 > 4 R_1 R_2 L_1 L_2$$

$$\rightarrow (R_1' L_1 - R_3 L_1)^2 + R_2^2 L_1^2 + (R_1' R_2 L_1^2 + 4 R_1 R_2 L_1 L_2) > 0$$

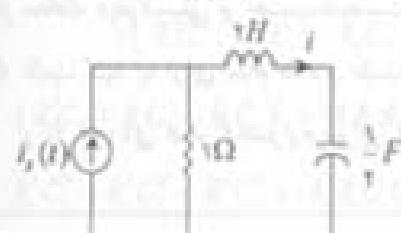
نتیجه این فرق که با فرض  $\alpha > \omega_0$  بدهت آنده مذکوره برقرار است لذا پاسخ مذکوره متوافق شدید بود.

### مسئله ۷

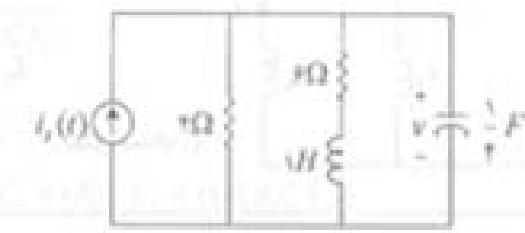


(الف)

(ا) معادله دیفرانسیلی برای هر یک از مدارها بر حسب متغیر مشخص شده بدهت آورید. پاسخ پنهان هر مدار را تعیین کند



(ب)



(ج)

شکل مسئله ۷

حل: (الف) - ابتدا ولتاژ و جریان تمام شاخه های مدار را بصورت زیر نشان می دهیم



$$v_R = vi, \quad v_C = v_C(t) + \frac{1}{i} \int idt = vi + \int idt, \quad v_L = v_{R_1} + v_C = vi + vi + \int idt$$

$$\textcircled{2} \text{ که KCL} \rightarrow \frac{vi + \int idt - v_s}{i} + i_L(t) + \int (vi + \int idt) dt + i = 0$$

با دو بار مشتق کردن از معادله فوق داریم

$$\rightarrow \tau \frac{d^2i}{dt^2} + \tau \frac{di}{dt} - \frac{d^2v_L}{dt^2} + \tau \frac{di}{dt} + vi + \frac{d^2i}{dt^2} = 0 \rightarrow \tau \frac{d^2i}{dt^2} + \tau \frac{di}{dt} + vi = \frac{d^2v_L}{dt^2}$$

در ادامه با جایگذاری  $v_L(t) = u(t)$  باخینde مدار را بدست معادله آوریم

$$\rightarrow \tau \frac{d^2i}{dt^2} + \tau \frac{di}{dt} + vi = E(t)$$

در  $t=0$  هیچ منبع به مدار متصل نیست لذا  $i(0)=0$  می باشد و از  $t=0$  علاوه علی  $i(0)=0$  می باشد

صف مدار باز است لذا  $i(0') = \frac{1}{1+\tau} = \frac{1}{\tau}A$  می باشد با توجه کردن علاوه علی  $i(0)=0$  می باشد

معادله داشت

$$\rightarrow \tau \frac{d^2i(0)}{dt^2} + \tau \frac{di(0)}{dt} + vi(0) = vi(0) + \int_{0'}^{0''} idt = \int_{0'}^{0''} E(t) dt$$

$$\rightarrow \tau \frac{d^2i(0)}{dt^2} = \frac{1}{\tau} + \dots + \dots \rightarrow \frac{di(0)}{dt} = \frac{1}{\tau}$$

پس ازین معادله را بر اساس طبق رامن خوان بصورت زیر معادل کرد

$$\rightarrow \tau \frac{d^2i}{dt^2} + \tau \frac{di}{dt} + vi = 0, \quad i(0) = \frac{1}{\tau}, \quad \frac{di(0)}{dt} = \frac{1}{\tau}$$

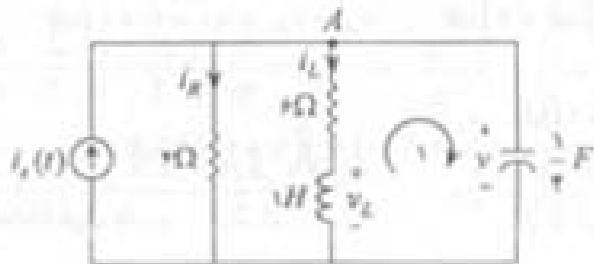
$$\text{جهت مدارهای سه میانه: } \tau i^2 + vi + 1 = 0 \rightarrow i = -\frac{v}{\tau} \pm \frac{\sqrt{v}}{\tau}$$

$$\rightarrow i(t) = e^{-\frac{v}{\tau} t} \left( A \sin \frac{\sqrt{v}}{\tau} t + B \cos \frac{\sqrt{v}}{\tau} t \right), \quad i(0) = \frac{1}{\tau} \rightarrow B = \frac{1}{\tau}$$

$$\frac{dv(s^+)}{dt} = -\frac{v}{\tau} \rightarrow -\frac{\tau}{\tau} \left( \frac{v}{\tau} \right) + \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} A = -\frac{v}{\tau} \rightarrow A = \frac{\sqrt{\tau}}{\tau}$$

$$\rightarrow i(t) = e^{-\frac{v}{\tau}} \left( \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} \sin \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t + \frac{1}{\tau} \cos \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t \right)$$

ب - شکل مدار را مجدداً بصورت (بر دو مرتبه کمتر)



با توجه به شکل می‌توان نوشت:

$$\textcircled{A} \cdot \text{KCL} \rightarrow -i_s + \frac{v}{\tau} + i_L + \frac{1}{\tau} \frac{dv}{dt} = 0 \rightarrow i_L = i_s - \frac{v}{\tau} - \frac{1}{\tau} \frac{dv}{dt}$$

$$\textcircled{B} \cdot \text{KVL} \rightarrow -\frac{di_L}{dt} - \tau i_L + v = 0 \rightarrow -\frac{d}{dt} \left( i_s - \frac{v}{\tau} - \frac{1}{\tau} \frac{dv}{dt} \right) - \tau \left( i_s - \frac{v}{\tau} - \frac{1}{\tau} \frac{dv}{dt} \right) + v = 0$$

$$\rightarrow \frac{d^2v}{dt^2} + \tau \frac{dv}{dt} + \frac{1}{\tau} v = \tau \frac{di_s}{dt} + \tau \tau i_s$$

ازای  $i_s(t) = u(t)$  باسخ به را مجا به خواهیم کرد

$$\tau \frac{d^2v}{dt^2} + \tau \frac{dv}{dt} + \frac{1}{\tau} v = \tau \delta(t) + \tau \tau u(t)$$

در  $t = 0$  عزیز اتصال کوتاه و سلف مدار باز است لذا  $v(s^+) = v(s^-) = 0$  خواهد بود و با انتگرال کمیز ر  
معادله دیفرانسیل در دامنه  $t > 0$  خواهیم داشت.

$$\frac{dv(s^+)}{dt} - \frac{dv(s^-)}{dt} + v v(s^+) - v v(s^-) + \int_{s^-}^{s^+} \tau \cdot v = \tau \int_{s^-}^{s^+} \delta(t) + \tau \int_{s^-}^{s^+} u(t) dt$$

$$\rightarrow \frac{dv(s^+)}{dt} - 0 + 0 - 0 + 0 = \tau + 0 \rightarrow \frac{dv(s^+)}{dt} = \tau$$

بنابراین معادله دیفرانسیل فوق را می‌توان بصورت زیر نوشت.

$$\frac{d^2v}{dt^2} + \tau \frac{dv}{dt} + \frac{1}{\tau} v = \tau \tau \quad , \quad v(s^+) = 0 \quad , \quad \frac{dv(s^+)}{dt} = \tau \quad , \quad t > 0$$



$$\text{با جایگذاری پاسخ خصوصی } i^+ + \gamma i^- + K_1 = 0 \rightarrow i^- = -i^+ - K_1 \rightarrow v(t) = K_1 e^{-\gamma t} + K_2 e^{-\Omega t} + K_3$$

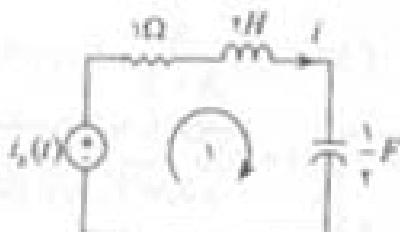
پاسخ خصوصی پاسخ خصوصی

$$\text{با جایگذاری پاسخ خصوصی در معادله دیفرانسیل شدید داریم} \quad K_1 = \frac{\gamma}{\gamma - \Omega}, \quad K_2 = 0, \quad K_3 = 0$$

$$\begin{cases} v(t^+) = 0 \rightarrow K_1 + K_2 + \frac{\gamma}{\gamma - \Omega} = 0 \\ \frac{dv(t^+)}{dt} = \gamma \rightarrow -\gamma K_1 - \Omega K_2 = \gamma \end{cases} \rightarrow K_1 = -\frac{\gamma}{\gamma - \Omega}, \quad K_2 = \frac{\gamma}{\Omega(\gamma - \Omega)}$$

$$\rightarrow v(t) = -\frac{\gamma}{\gamma - \Omega} e^{-\gamma t} + \frac{\gamma}{\Omega(\gamma - \Omega)} e^{-\Omega t} + \frac{\gamma}{\gamma - \Omega}, \quad t > 0$$

پ. با استفاده از تبدیل توان - نرخن مدار را بصورت زیر درست من کنیم



$$KVL \rightarrow i + \tau \frac{di}{dt} + i(t^+) + \frac{1}{C} \int i dt = u \rightarrow \frac{di}{dt} + \tau \frac{di}{dt} + \frac{u}{C} = \frac{du}{dt}$$

با جایگذاری  $i^+(t) = u(t)$  پاسخ به مدار را بصورت زیر بدست من آوریم

$$\tau \frac{d^2 i}{dt^2} + \frac{di}{dt} + \frac{u}{C} = \delta(t)$$

از آنجا که  $\frac{d^2 i}{dt^2} = \ddot{i}(t^+) = 0$  و  $\frac{di}{dt} = i'(t^+) = 0$  (اما  $i^+(t) = u$ ،  $t < 0$ ) عازم انتقال کوتاه و سلف مدار باز

خواهد شد بنابراین  $i^+(t) = 0$  بود و با انتگرال کری از معادله دیفرانسیل در فاصله  $0 \leq t \leq \infty$  خواهیم داشت

$$\tau \frac{d^2 i}{dt^2} - \tau \frac{di}{dt} + i(t^+) - i(t^-) + \int_{t^-}^{t^+} u dt = \int_{t^-}^{t^+} \delta(t) \rightarrow \tau \frac{d^2 i}{dt^2} - \tau + 0 - 0 + 0 = 1$$

$$\rightarrow \frac{d^2 i}{dt^2} = \frac{1}{\tau}$$

معجزن بود  $\delta(t) = 0$  بنابراین معادله دیفرانسیل فوق را من نیازن بصورت زیر نوشت

$$\tau \frac{d^2 i}{dt^2} + \frac{di}{dt} + \frac{u}{C} = 0, \quad i(t^+) = 0, \quad \frac{d^2 i}{dt^2} = \frac{1}{\tau}, \quad t > 0$$



$$\text{معادلة ديرانتيل: } 7x^2 + x + 7 = 0 \rightarrow x = -\frac{1}{7} \pm \sqrt{\frac{49}{49} - \frac{49}{49}} = -\frac{1}{7} \pm \sqrt{\frac{48}{49}} = -\frac{1}{7} \pm \frac{4\sqrt{3}}{7}$$

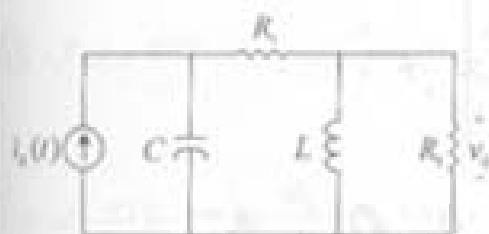
$$\rightarrow i(t) = e^{-\frac{t}{7}} \left( A \sin \frac{4\sqrt{3}}{7} t + B \cos \frac{4\sqrt{3}}{7} t \right)$$

$$i(0^+) = 0 \rightarrow B = 0$$

$$\frac{di(0^+)}{dt} = \frac{1}{7} \rightarrow -\frac{1}{7}B + \frac{4\sqrt{3}}{7}A = \frac{1}{7} \rightarrow A = \frac{1}{4\sqrt{3}}$$

$$\rightarrow i(t) = \frac{i\sqrt{3}}{10} e^{-\frac{t}{7}} \sin \frac{4\sqrt{3}}{7} t, \quad t > 0$$

### مسئله ۲

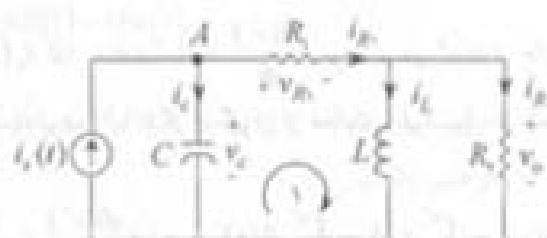


- ١) معادله دیفرانسیل ارتباط دهنده  $V_L$  را بفرموده
- ٢) شرایط اولیه را بر حسب ولتاژ اولیه  $V_0$  خازن و جریان اولیه  $i_0$  سلف مشخص کنید
- به ازای  $R = R_c = L = C = 1$  پاسخ پنهان را محاسبه

شکل مسئله ۲

جواب

حل: شکل طرق را مجددًا صورت زیر رسم می‌کنیم



$$i_0 = i_L + i_R = \frac{1}{L} \int V_0 dt + \frac{V_0}{R} \rightarrow V_R = R_i R_i = \frac{R}{L} \int V_0 dt + \frac{R}{R} V_0$$

$$i_L = i_R + V_0 = \frac{R}{L} \int V_0 dt + \frac{R + R_c}{R_c} V_0$$

$$\textcircled{1} \text{ . } \textcircled{2} \text{ . } \textcircled{3} \text{ . } KCL \rightarrow -i_L + C \frac{d}{dt} \left( \frac{R}{L} \int V_0 dt + \frac{R + R_c}{R_c} V_0 \right) + \frac{R}{L} \int V_0 dt + \frac{V_0}{R} = 0$$



$$\begin{aligned} & \rightarrow -i_L + \frac{RC}{L}v_c + \frac{R+R_s}{R_s}C \frac{dv_c}{dt} + \frac{R_s}{L} \int v_c dt + \frac{v_c}{R_s} = 0 \\ & \rightarrow \frac{-di_L}{dt} + \frac{RC}{L} \frac{dv_c}{dt} + \frac{R+R_s}{R_s}C \frac{dv_c}{dt} + \frac{R_s}{L}v_c + \frac{1}{R_s} \frac{dv_c}{dt} = 0 \\ & \rightarrow \frac{R+R_s}{R_s}C \frac{dv_c}{dt} + \left( \frac{1}{R_s} + \frac{RC}{L} \right) \frac{dv_c}{dt} + \frac{R_s}{L}v_c = \frac{di_L}{dt} \end{aligned}$$

برای مطالعه شرط اولیه  $v_c(t)$  بخواهید

$$i_{R_s} = i_L + \frac{v_c}{R_s} \quad \rightarrow \quad v_{R_s} = R_s i_L + \frac{R_s}{R_s} v_c$$

$$\text{با نظریه KVL} \quad \rightarrow \quad -v_c + v_{R_s} + v_s = 0 \quad \rightarrow \quad -v_c + R_s i_L + \frac{R_s}{R_s} v_c + v_s = 0$$

$$\rightarrow v_c(t) = \frac{R_s}{R_s + R_s} (v_s(t) - R_s i_L(t)) = \frac{R_s}{R_s + R_s} (V_s - R_s I_s)$$

با توجه به این مطالعه میتوان  $i_L(t) = u(t)$  و  $R_s = R_s = L = C = 1$  را در نظر گرفت

$$\rightarrow \tau \frac{dv_c}{dt} + \tau \frac{dv_c}{dt} + v_c = \delta(t) \quad , \quad v_c(t) = \frac{1}{\tau} (V_s - I_s)$$

با توجه به این مطالعه میتوان  $\tau = 1$  و  $V_s = 1$  را در نظر گرفت

$$\tau \frac{dv_c}{dt} = \tau \frac{dv_c}{dt} + \tau v_c = \tau v_c + \int_{t_0}^{t_0} v_c dt = \int_{t_0}^{t_0} \delta(t) dt$$

$$\tau \frac{dv_c}{dt} = 0 + (V_s - I_s) - 0 + 0 = 1 \quad \rightarrow \quad \frac{dv_c}{dt} = \frac{I_s - V_s + 1}{\tau}$$

مطالعه این معادله دیفرانسیل میتوان به صورت زیر نوشت

$$\tau \frac{dv_c}{dt} + \tau \frac{dv_c}{dt} + v_c = 0 \quad , \quad v_c(t) = \frac{V_s - I_s}{\tau} \quad , \quad \frac{dv_c}{dt} = \frac{I_s - V_s + 1}{\tau}$$

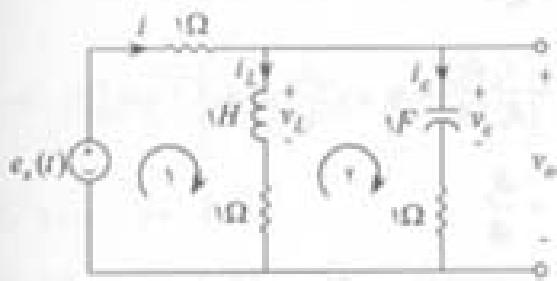
$$\text{معادله این: } tA^2 + tA + 1 = 0 \quad \rightarrow \quad t = -\frac{1}{2} \pm j\frac{\sqrt{3}}{2} \quad \rightarrow \quad v_c(t) = e^{-\frac{t}{2}} \left( A \sin \frac{\sqrt{3}}{2}t + B \cos \frac{\sqrt{3}}{2}t \right)$$

$$v_c(t) = \frac{V_s - I_s}{\tau} \quad \rightarrow \quad B = \frac{V_s - I_s}{\tau} \quad , \quad \frac{dv_c}{dt} = \frac{I_s - V_s + 1}{\tau} \quad \rightarrow \quad -\frac{1}{\tau} B + \frac{1}{\tau} A = \frac{I_s - V_s + 1}{\tau}$$

$$\rightarrow A = 1 - \frac{V_s - I_s}{\tau} \quad , \quad v_c(t) = e^{-\frac{t}{2}} \left( \left( 1 - \frac{V_s - I_s}{\tau} \right) \sin \frac{\sqrt{3}}{2}t + \left( \frac{V_s - I_s}{\tau} \right) \cos \frac{\sqrt{3}}{2}t \right) \quad , \quad t > 0$$



## مسئله ۵



- ا) معادله دیفرانسیل پریمید گه :
- الف -  $v_L$  را به  $e_s$  ارتباط دهد.
  - ب -  $i_L$  را به  $e_s$  ارتباط دهد.
  - پ -  $v_C$  را به  $e_s$  ارتباط دهد.
  - ت -  $i$  را به  $e_s$  ارتباط دهد.

شکل مسئله ۵

حل : الف - با توجه به شکل فوق داریم

$$v_o = v_c + i_L = v_c + \frac{dv_c}{dt} , \quad i = \frac{e_s - v_o}{1} = e_s - v_o = v_s - v_c - \frac{dv_c}{dt}$$

$$i = i_L + i_C \rightarrow i_L = i - i_C = e_s - v_C - \frac{dv_C}{dt} - \frac{dv_L}{dt} = e_s - v_C - \gamma \frac{dv_L}{dt}$$

$$\text{با } KVL \rightarrow -e_s + i - \frac{di_L}{dt} + i_L = 0$$

$$\rightarrow -e_s + e_s - v_C - \frac{dv_C}{dt} + \frac{de_L}{dt} - \frac{dv_L}{dt} - \gamma \frac{d^2 v_L}{dt^2} + e_s - v_C - \gamma \frac{dv_L}{dt} = 0$$

$$\rightarrow \frac{d^2 v_L}{dt^2} + \gamma \frac{dv_L}{dt} + v_L = \frac{\gamma de_L}{dt} + \frac{\gamma e_s}{\gamma}$$

ب - با توجه به شکل مسیران توان تجزیه

$$v_o = v_L + i_L = \frac{di_L}{dt} + i_L , \quad i = \frac{e_s - v_o}{1} = e_s - \frac{di_L}{dt} - i_L$$

$$v_o = i_L + i_C \rightarrow i_C = i - i_L = e_s - \frac{di_L}{dt} - v_L$$

$$\text{با } KVL \rightarrow -e_s + i + \int_0^t i_C dt + i_L = 0 \rightarrow -\frac{de_s}{dt} + \frac{di}{dt} + i_C + \frac{di_L}{dt} = 0$$

$$\rightarrow -\frac{de_s}{dt} + \frac{de_s}{dt} - \frac{d^2 i_L}{dt^2} - \frac{di_L}{dt} + e_s - \frac{di_L}{dt} - v_L + \frac{de_s}{dt} - \frac{d^2 i_L}{dt^2} - \gamma \frac{di_L}{dt} = 0$$

$$\rightarrow \frac{d^2 i_L}{dt^2} + \gamma \frac{di_L}{dt} + i_L = -\frac{\gamma de_s}{\gamma} + \frac{\gamma e_s}{\gamma}$$

پ - با توجه به فرمت (الف) مسیران تجزیه



$$v_x = v_{x_0} + \frac{dv_x}{dt} \quad \rightarrow \quad \frac{dv_x}{dt} = \frac{dv_x}{dt} + \frac{d'v_x}{dt}$$

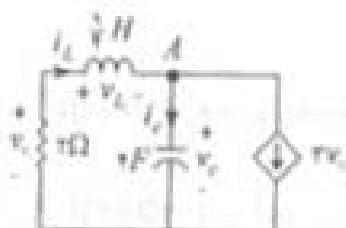
$$\frac{d'v_t}{dt} + \gamma \frac{dv_t}{dt} + v_t = \gamma \frac{dv_t}{dt} + \gamma v_t \rightarrow \left( \frac{d'v_t}{dt} + \frac{dv_t}{dt} \right) + \left( \frac{dv_t}{dt} + v_t \right) = \gamma \frac{dv_t}{dt} + \gamma v_t$$

$$\rightarrow \frac{dV_0}{dt} + V_0 = -\frac{1}{T} \frac{dC_0}{dt} + \frac{1}{T} C_0$$

و (ب) من ترقیت

$$t = r_1 - r_2 + r_3 + c - 1$$

$$\frac{dv_i}{dt} + v_i = \frac{1}{\tau} \frac{dc_i}{dt} + \frac{1}{\tau} c_i \quad \rightarrow \quad \frac{d(c_i - i)}{dt} + c_i - i = \frac{1}{\tau} \frac{dc_i}{dt} + \frac{1}{\tau} c_i \quad \rightarrow \quad \frac{di}{dt} + i = \frac{1}{\tau} \frac{dc_i}{dt} + \frac{1}{\tau} c_i$$



۹) معادله دیفرانسیل در حین تشكیل داده و پاسخ

二十一

$$(V_1(z) = \tau V_2, L_1(z) = \tau L_2)$$

حل: با توجه به نکل دارم

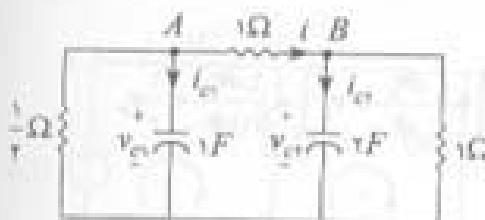
$$V_i = -\nabla U_L \quad , \quad V_{i'} = V_i - V_L = \nabla U_L - \frac{1}{t} \frac{dU_L}{dt} \quad \rightarrow \quad V_{i'}(z) = \nabla U_L(z) - \frac{1}{t} \frac{dU_L(z)}{dt} \quad \rightarrow \quad \frac{dU_L(z)}{dt} = 0.$$

$$\textcircled{A} \text{ } \rightarrow \text{ } \cancel{\text{KCL}} \text{ } \rightarrow \text{ } -i_L + \tau \frac{d}{dt} \left( v_L - \frac{v}{\tau} \frac{di_L}{dt} \right) + \tau (-v_L) = 0 \text{ } \rightarrow \text{ } \frac{d^2 i_L}{dt^2} - R \frac{di_L}{dt} + v_L = 0$$

$$\text{معادلة متجهة: } \dot{\vec{Y}} = A\vec{Y} + \vec{V} = \vec{0} \quad \rightarrow \quad \vec{Y} \equiv \vec{0}, \quad \vec{V} = \vec{0} \quad \rightarrow \quad \vec{y}_i(t) = K_i e^{-\lambda t} + K_i' e^{-\lambda t}$$

$$\begin{cases} I_L(z) = 1 \quad \rightarrow \quad K_s + K_i = 1 \\ \frac{dI_L(z)}{dt} = 0 \quad \rightarrow \quad K_s + \gamma K_i = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow J_2(t) = \frac{V}{k} e^{-kt} + \frac{V}{k} e^{+kt}, \quad t > 0.$$



مسئله ۷

۱) معادله معادله دیفرانسیل بر حسب  $i$  تشکیل داده و پاسخ درودی صفر را بدست آورید.

$$(v_{ct}(s) = \tau V, v_{ct'}(s) = \tau' V)$$

شکل مسئله ۷

حل: با توجه به شکل مسئله و با استفاده از روش تعابش اینتوری در معادلات دیفرانسیل داریم

$$i = \frac{v_{ct} - v_{ct'}}{\tau} = v_{ct} - v_{ct'}$$

$$\textcircled{A} \text{ برای KCL} \rightarrow \frac{v_{ct}}{\tau} + \frac{dv_{ct}}{dt} + i = 0 \rightarrow \tau v_{ct} + \frac{dv_{ct}}{dt} + i = 0 \rightarrow (\tau + D)v_{ct} + i = 0$$

$$\textcircled{B} \text{ برای KCL} \rightarrow \frac{v_{ct}}{\tau} + \tau \frac{dv_{ct}}{dt} - i = 0 \rightarrow v_{ct} + \tau \frac{dv_{ct}}{dt} - i = 0 \rightarrow (\tau D + 1)v_{ct} - i = 0$$

$$\rightarrow v_{ct} = \frac{-i}{D + \tau}, \quad v_{ct} = \frac{i}{\tau D + 1}, \quad i = v_{ct} - v_{ct'} = -\frac{i}{D + \tau} - \frac{i}{\tau D + 1} = \frac{(-\tau D - \tau)i}{\tau D^2 + \delta D + \tau}$$

$$\rightarrow (\tau D^2 + \delta D + \tau)i = (-\tau D - \tau)i \rightarrow (\tau D^2 + \delta D + \tau)i = 0$$

$$\rightarrow \tau \frac{d^2 i}{dt^2} + \delta \frac{di}{dt} + \tau i = 0$$

$$\text{معادله دیگر: } \tau x^2 + \delta x + \tau = 0 \rightarrow x = -\tau \pm \frac{\sqrt{\delta}}{\tau} = +/\sqrt{\tau}, -\tau/\sqrt{\tau}$$

$$\rightarrow i(t) = K_1 e^{-\tau t/\sqrt{\tau}} + K_2 e^{-\tau t/\sqrt{\tau}}$$

$$i = v_{ct} - v_{ct'} \rightarrow i(0) = v_{ct}(0) - v_{ct'}(0) = \tau - \tau = -\tau \rightarrow K_1 + K_2 = -\tau$$

$$\tau v_{ct}(s) + \frac{dv_{ct}(s)}{dt} + i(s) = 0 \rightarrow \tau + \frac{dv_{ct}(s)}{dt} - \tau = 0 \rightarrow \frac{dv_{ct}(s)}{dt} = -\tau$$

$$v_{ct}(s) + \frac{\tau dv_{ct}(s)}{dt} - i(s) = 0 \rightarrow \tau + \tau \frac{dv_{ct}(s)}{dt} + \tau = 0 \rightarrow \frac{dv_{ct}(s)}{dt} = -\frac{\tau}{\tau}$$

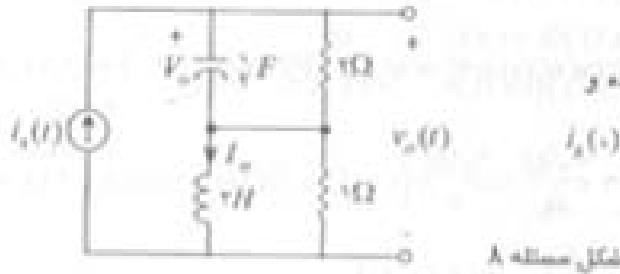
$$i = v_{ct} - v_{ct'} \rightarrow \frac{di}{dt} = \frac{dv_{ct}}{dt} - \frac{dv_{ct'}}{dt} \rightarrow \frac{di(s)}{dt} = -\tau + \frac{\tau}{\tau} = \frac{\tau}{\tau} \rightarrow -i \sqrt{\tau} K_1 - \tau / \tau \sqrt{\tau} K_2 = \frac{\tau}{\tau}$$



$$\begin{cases} K_v + K_u = -1 \\ -\tau/\tau R K_v - \tau/\tau L K_u = \frac{1}{\tau} \end{cases} \rightarrow K_v = -1/\tau R, \quad K_u = -1/\tau L$$

$$\rightarrow i(t) = -1/\tau R e^{-t/\tau R} - 1/\tau L e^{-t/\tau L}, \quad t > 0$$

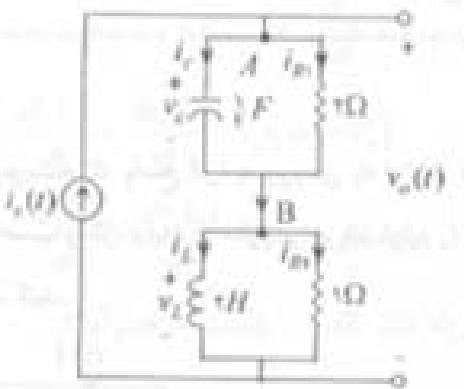
## مسئله A



۱) معادله دیفرانسیل بر حسب  $v_o$  تشکیل نماید و  
حرابط اولیه را بر حسب  $V_s$ ,  $i_s$  و احیاناً  $v_o(0)$   
بدست آورید

شکل مسئله A

حل: شکل فوق را مجدداً بصورت زیر رسم می‌کنیم



آنچه به شکل فوق و با استفاده از تعبیه اینورتی معادلات دیفرانسیل داریم

$$\textcircled{1} \text{ با } \oint KCL \rightarrow -i_s + \frac{1}{\tau} \frac{dv_c}{dt} + \frac{v_u}{\tau} = 0 \rightarrow \frac{dv_c}{dt} + v_c = \tau i_s \rightarrow (1+D)v_c = \tau i_s$$

$$\rightarrow v_c = \frac{\tau}{1+D} i_s$$

$$\textcircled{2} \text{ با } \oint KCL \rightarrow -i_s + \frac{1}{\tau} \int v_t dt + \frac{v_u}{\tau} = 0 \rightarrow -\frac{di_s}{dt} + \frac{v_u}{\tau} + \frac{dv_t}{dt} = 0$$

$$\rightarrow \tau \frac{dv_t}{dt} + v_t = \tau \frac{di_s}{dt} \rightarrow (1D+1)v_t = \tau Di_s \rightarrow v_t = \frac{\tau D}{(1D+1)} i_s$$

$$\rightarrow v_o = v_c + v_t = \frac{\tau}{1+D} i_s + \frac{\tau D}{(1D+1)} i_s = \frac{\tau(1D+1) + \tau D(1D+1)}{(1D+1)(1D+1)} i_s = \frac{1D' + 1D + 1}{1D' + 1D + 1} i_s$$

$$\rightarrow (tD' + \tau D + 1)v_o = (\tau D' + \theta D + 1)i_o \rightarrow \tau \frac{dv_o}{dt} + \theta v_o + v_o = \tau \frac{di_o}{dt} + \theta \frac{di_o}{dt} + i_o$$

در اینجا به مختصه شرایط اولیه من برداشته شد.

$$v_L = R i_R = (i_s - i_L) \rightarrow v_o = v_s + v_L = v_s + (i_s - i_L)$$

$$\rightarrow v_o(s) = v_s(s) + (i_s(s) - i_L(s)) = V_s + (i_s(s) - I_o)$$

$$\frac{dv_s}{dt} + v_o = U_s \rightarrow \frac{dv_s(s)}{dt} = U_s(s) - v_o(s) = U_s(s) - V_o = U_s(s) - V_o$$

$$v_L = i_s - i_L = i_s - \frac{1}{\tau} \int v_L dt \rightarrow \frac{dv_L(s)}{dt} = \frac{di_s(s)}{dt} - \frac{v_L(s)}{\tau}$$

$$\rightarrow \frac{dv_L(s)}{dt} = \frac{di_s(s)}{dt} - \frac{1}{\tau}(i_s(s) - i_L(s)) = \frac{di_s(s)}{dt} - \frac{1}{\tau}(i_s(s) - I_o)$$

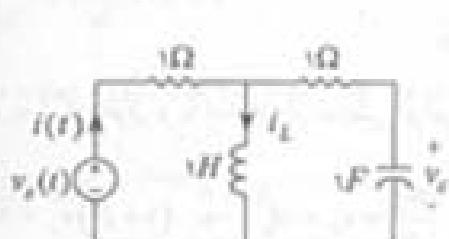
$$\rightarrow \frac{dv_o(s)}{dt} = \frac{dv_s(s)}{dt} + \frac{dv_L(s)}{dt} = \frac{di_s(s)}{dt} + \frac{\tau}{\tau} i_s(s) - V_o + \frac{1}{\tau} I_o$$

### ۴. حل مسئله

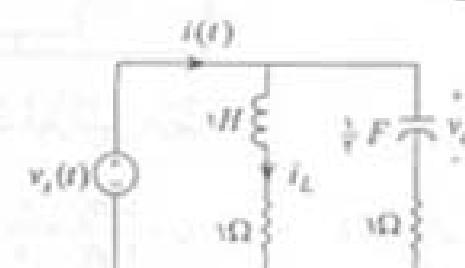
(۱) معادله دیفرانسیل بتواند که پاسخ آن را به درودی  $v_s$  ارتباط دارد.

(۲) شرایط اولیه را بر حسب دکلز اولیه  $V_o$  خازن و جریان اولیه  $I_o$  سلف منعنه کنید.

(۳) پاسخ پله را حساب کنید.



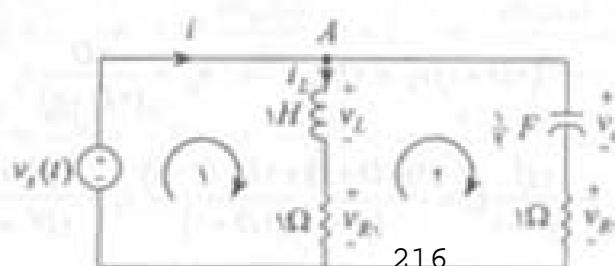
(۱)



(۲)

شکل مسئله ۹

حل : (۲) - با توجه به شکل زیر و با استفاده از روش تبادل ابرتوری معادلات دیفرانسیل دریم





$$\text{با فرض } KVL \rightarrow -v_s + \frac{di}{dt} + i_L = 0 \rightarrow -v_s + Di_L + i_L = 0 \rightarrow i_L = \frac{1}{D+1}v_s$$

$$\text{با فرض } KVL \rightarrow -v_s + \tau \int_0^t i_e dt + i_e = 0 \rightarrow -\frac{dv_s}{dt} + v_{i_e} + \frac{di_e}{dt} = 0$$

$$\rightarrow -Dv_{i_e} + v_{i_e} + Di_e = 0 \rightarrow i_e = \frac{D}{D+1}v_s$$

$$\rightarrow i = i_L + i_e = \frac{1}{D+1}v_s + \frac{D}{D+1}v_s = \frac{D+\tau+D(D+\tau)}{(D+\tau)(D+1)}v_s = \frac{D'+\tau D+\tau}{D'+\tau D+1}v_s$$

$$\rightarrow (D'+\tau D+\tau)i = (D'+\tau D+\tau)v_s \rightarrow \frac{d'i}{dt'} + \tau \frac{di}{dt} + vi = \frac{d'v_s}{dt'} + \tau \frac{dv_s}{dt} + \tau v_s$$

برای محاسبه شرایط اولیه داریم:

$$i_e = \frac{v_{i_e}}{\tau} = \frac{v_s - v_e}{\tau} \rightarrow i_e(0) = v_s(0) - v_e(0) = v_s(0) - V_o$$

$$\rightarrow i(0) = i_L(0) + i_e(0) = I_o + v_s(0) - V_o \rightarrow \frac{di_L}{dt} = v_s - I_o \rightarrow \frac{di_L(0)}{dt} = v_s(0) - I_o$$

$$\frac{di_e}{dt} = \frac{dv_s}{dt} - v_{i_e} \rightarrow \frac{di_e(0)}{dt} = \frac{dv_s(0)}{dt} - \tau(v_s(0) - V_o)$$

$$\rightarrow \frac{di(0)}{dt} = \frac{di_L(0)}{dt} + \frac{di_e(0)}{dt} = \frac{dv_s(0)}{dt} - v_s(0) - I_o + \tau V_o$$

در اینجا با جایگذاری عبارت مذکور در معادله (۲) داریم:  $v_s(t) = u(t)$

$$v_s(t) = u(t) = 1, \quad t > 0, \quad \frac{dv_s(t)}{dt} = \delta(t) = 0, \quad t > 0, \quad \frac{dv'_s(t)}{dt} = \delta'(t) = 0, \quad t > 0$$

$$\rightarrow \frac{d'i}{dt} + \tau \frac{di}{dt} + vi = \tau, \quad t > 0$$

$$\text{با فرض } i(0) = 0 \rightarrow s^2 + \tau s + \tau = 0 \rightarrow s = -\tau, -\tau \rightarrow i(t) = K_1 e^{-\tau t} + K_2 e^{-\tau t} + K_3$$

با محاسبه پاسخ خصوصی

با جایگذاری پاسخ خصوصی در معادله (۲) نتیجه داریم:  $K_1 = K_2 = 0, K_3 = \tau$

بنابراین

$$v_e(t^-) = \frac{dv_s(t^-)}{dt} = \frac{dv_s(t)}{dt} = 0, \quad v_e(t^+) = 1$$

$$\rightarrow i(t^-) = I_o - V_o, \quad i(t^+) = I_o - V_o + 1, \quad \frac{di(t^+)}{dt} = -I_o + \tau V_o$$



$$\frac{dI(t')}{dt} = \frac{dI(t')}{dt} + \left( rI(t') - rI(t') \right) + \int_{t'}^{t''} v/dt = \int_{t'}^{t''} \mathcal{E}(t) dt + \int_{t'}^{t''} v(t) dt + \int_{t'}^{t''} w(t) dt$$

$$\Rightarrow \frac{dI(t')}{dt} = (-I_0 + tV_0) + r + s = s + V_0 - I_0 \Rightarrow \frac{dI(t')}{dt} = tV_0 - I_0 + s$$

$$\begin{cases} I(t') = I_0 - V_0 + s \\ \frac{dI(t')}{dt} = tV_0 - I_0 + s \end{cases} \Rightarrow -K_s + K_r + s = I_0 - V_0 + s$$

$$\begin{cases} I(t') = I_0 - V_0 + s \\ \frac{dI(t')}{dt} = tV_0 - I_0 + s \end{cases} \Rightarrow -K_r - tK_s = tV_0 - I_0 - s$$

$$\Rightarrow K_r = I_0 - s \quad , \quad K_s = s - V_0 \Rightarrow I(t) = (I_0 - s)e^{-rt} + (s - V_0)e^{-st} + s \quad , \quad t > 0$$

پس با توجه به شکل (۲۶) و با استفاده از نتایج پرتوی معادلات دiferانسیل را در:



$$\text{طبقه کنید KVL} \rightarrow -v_s + \frac{di_L}{dt} + i = 0 \rightarrow -v_s + Di_L + i = 0 \rightarrow i_L = \frac{v_s - i}{D}$$

$$\text{طبقه کنید KVL} \rightarrow -v_s + i + i_f + \int i_f dt + i_f = 0 \rightarrow -\frac{dv_s}{dt} + \frac{di}{dt} + \frac{di_f}{dt} + i_f = 0$$

$$\Rightarrow i_f = \frac{D}{D+s}(v_s - i)$$

$$i = i_L + i_f = \frac{v_s - i}{D} + \frac{D}{D+s}(v_s - i) = \frac{D+s+D'}{D(D+s)}(v_s - i)$$

$$\Rightarrow (D' + D)i = (D' + D + s)(v_s - i) \rightarrow (sD' + sD + s)i = (D' + D + s)v_s$$

$$\Rightarrow s \frac{di}{dt} + s \frac{di}{dt} + i = \frac{d^2 v_s}{dt^2} + \frac{dv_s}{dt} + v_s$$

$$i = i_f + i_L \rightarrow i_f = i - i_L$$

$$\text{طبقه کنید KVL} \rightarrow -v_s + i + i_f + v_f = 0 \rightarrow -v_s + i + i - i_L + v_f = 0$$

پس از آنکه شرط شرط



$$\rightarrow i = \frac{1}{\tau} (I_L - V_o + v_s) \rightarrow i(z) = \frac{1}{\tau} (I_o - V_o + v_s(z))$$

$$\rightarrow \frac{di}{dt} = \frac{1}{\tau} \left( \frac{dI_L}{dt} - \frac{dV_o}{dt} + \frac{dv_s}{dt} \right) = \frac{1}{\tau} \left( V_L - I_o + \frac{dv_s}{dt} \right) = \frac{1}{\tau} \left( (V_s - i) - (i - I_o) + \frac{dv_s}{dt} \right)$$

$$= \frac{1}{\tau} (V_s + I_o) + \frac{1}{\tau} \frac{dv_s}{dt} - i$$

$$\rightarrow \frac{di(z)}{dt} = \frac{1}{\tau} (V_s(z) + I_o(z)) + \frac{1}{\tau} \frac{dv_s(z)}{dt} - i(z)$$

$$\frac{di(z)}{dt} = \frac{1}{\tau} (V_s(z) + I_o(z)) + \frac{1}{\tau} \frac{dv_s(z)}{dt} = \frac{1}{\tau} (I_o - V_o + v_s(z)) = \frac{1}{\tau} \left( V_o + \frac{dv_s(z)}{dt} \right)$$

با عکس  $v_s(t) = u(t)$  داشتیم

$$v_s(t) = u(t) = 1, \quad t > 0, \quad \frac{dv_s(t)}{dt} = \delta(t) = 0, \quad t > 0, \quad \frac{dv_s'(t)}{dt} = \delta'(t) = 0, \quad t > 0$$

$$\rightarrow \tau \frac{di}{dt} + \tau \frac{di}{dt} + i = 1, \quad t > 0$$

$$\text{مشترک اصلی: } 2i' + 1i + 1 = 1 \rightarrow i = -\frac{1}{2} \pm j\frac{1}{2} \rightarrow i(t) = e^{-\frac{t}{2}} \left( A \sin \frac{t}{2} + B \cos \frac{t}{2} \right) + C$$

با عکس  $i(t) = 1$

با عکس  $i(t) = 1$  در ماده ۲ بفرستی  $C = 1$  شد و با اعمال توابع اولیه داشتیم

$$v_s(z^+) = \frac{dv_s(z^+)}{dt} = \frac{dv_s(z^+)}{dt} = 0, \quad v_s(z^+) = 1$$

$$\rightarrow i(z^+) = \frac{1}{\tau} (I_o - V_o), \quad i(z^+) = \frac{1}{\tau} (I_o - V_o + 1), \quad \frac{di(z^+)}{dt} = \frac{1}{\tau} V_o$$

با تکرار گیری از طریق ماده ۲ داشتیم

$$\tau \frac{di(z^+)}{dt} = \tau \frac{di(z^+)}{dt} + (i(z^+) - i(z^+)) + \int_{z^+}^{z^+} i dt = \int_{z^+}^{z^+} S'(t) dt + \int_{z^+}^{z^+} \delta(t) dt + \int_{z^+}^{z^+} u(t) dt$$

$$\rightarrow \tau \frac{di(z^+)}{dt} - V_o + 1 + 0 = 0 + 0 + 0 \rightarrow \frac{di(z^+)}{dt} = \frac{1}{\tau} V_o$$

$$i(z^+) = \frac{1}{\tau} (I_o - V_o + 1) \rightarrow B + 1 = \frac{1}{\tau} (I_o - V_o + 1) \rightarrow B = \frac{1}{\tau} (I_o - V_o - 1)$$

$$\frac{d(V_s)}{dt} = \frac{V_s}{\tau} \rightarrow -\frac{1}{\tau}B + \frac{1}{\tau}A = \frac{1}{\tau}V_s \rightarrow A = \frac{1}{\tau}(I_s + V_s - 1)$$

$$\rightarrow i(t) = e^{-\frac{t}{\tau}} \left( \frac{1}{\tau}(I_s + V_s - 1) \sin \frac{t}{\tau} + \frac{1}{\tau}(I_s - V_s - 1) \cos \frac{t}{\tau} \right) + 1 \quad t > 0$$

## مسئله ۱۰

- (۱) الف - معادله دیفرانسیل  $v$  بر حسب  $t$  را بنویسید.
- (۲) ب - پاسخ پله و ضربه را تعیین کنید.
- (۳) ب - فرض کنید متغیرهای حالت را وکتزاگهای خازنها انتخاب کنیم. معادلات حالت را بنویسید و آن را بصورت ماتریس در آورید.



شکل مسئله ۱۰

حل: الف - با توجه به شکل مسئله ۱۰ داریم

$$\textcircled{1} \text{ KCL} \rightarrow \frac{v_s - v}{5} + tV + \tau \frac{dv}{dt} + \frac{v}{\tau} = 0 \rightarrow v = -\frac{\tau}{5} \frac{dv}{dt} - \frac{t}{5} V_s$$

$$\textcircled{2} \text{ KCL} \rightarrow \frac{v - v_s}{5} + \tau \frac{dv}{dt} + \frac{v - V_s}{\tau} = 0 \rightarrow \tau \frac{dv}{dt} + tV - V_s = tV_s$$

$$\rightarrow \tau \cdot \frac{d}{dt} \left( \frac{\tau}{5} \frac{dv}{dt} + \frac{t}{5} V_s \right) + \tau \left( \frac{\tau}{5} \frac{dv}{dt} + \frac{t}{5} V_s \right) = tV_s$$

$$\rightarrow \tau \cdot \frac{d^2 v_s}{dt^2} + \tau \cdot \frac{dv_s}{dt} + \tau \tau V_s = -tV_s$$

ب - با جایگذاری  $t > 0$  و با فرض شرایط اولیه صفر پاسخ پله را محاسبه خواهیم کرد

$$\rightarrow \tau \cdot \frac{d^2 v_s}{dt^2} + \tau \cdot \frac{dv_s}{dt} + \tau \tau V_s = -tV_s \quad t > 0$$

$$\text{معادله: } \ddot{v} + \dot{v} + \tau \tau v = -tV_s \rightarrow \ddot{v} + \dot{v} + 2V_s = 0 \quad \rightarrow \quad \ddot{v} + \dot{v} + 2V_s = 0$$

$$\rightarrow v_s(t) = e^{-\tau \cdot t} (A \cos \cdot / \tau \tau t + B \sin \cdot / \tau \tau t) + C$$

پاسخ متصوّر



با جایگذاری پاسخ معروف سی  $C$  در معادله دیفرانسیل ایندیکاتور با اعمال  $\frac{-1}{\tau \tau}$  بر  $C = -1/\tau \tau$  داشته باشیم

لرایط اولیه خواهد داشت

$$v_s(z) = z \rightarrow A - 1/\tau \tau = z \rightarrow A = 1/\tau \tau$$

$$\frac{dv_s(z)}{dz} = z \rightarrow -1/\tau \tau A + 1/\tau \tau B = z \rightarrow B = z/\tau \tau$$

$$\rightarrow v_s(t) = s(t) = e^{-z/\tau \tau} \left( 1/\tau \tau \cos z/\tau \tau t + z/\tau \tau \sin z/\tau \tau t \right) - 1/\tau \tau, \quad t > 0$$

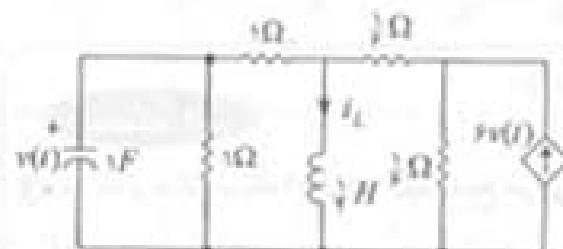
از اینکه مدار حاضر و تغیر تا پایان با زمان است لذا با مشتق گیری از پاسخ پله، پاسخ خوبی بدست خواهد آمد

$$h(t) = \frac{ds(t)}{dt} = -1/\tau \tau e^{-z/\tau \tau} \left( 1/\tau \tau \cos z/\tau \tau t + z/\tau \tau \sin z/\tau \tau t \right) \\ + e^{-z/\tau \tau} \left( -\left( 1/\tau \tau \right) \left( z/\tau \tau t \right) \sin z/\tau \tau t + \left( z/\tau \tau \right) \left( -1/\tau \tau \right) \cos z/\tau \tau t \right) = -z/\tau \tau e^{-z/\tau \tau} \sin z/\tau \tau t$$

پس با توجه به معادلات بدست آمده در  $KCL$  های قسمت (آنف) داریم

$$v = -\frac{\tau}{\tau_1} \frac{dv_s}{dt} - \frac{\tau}{\tau_1} v_s \rightarrow \frac{dv_s}{dt} = \frac{1}{\tau_1} v_s - \frac{\tau}{\tau_1} v \quad , \quad \tau \cdot \frac{dv}{dt} + \tau v = v_s = \tau v_s$$

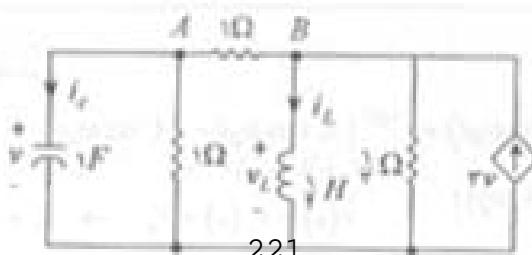
$$\rightarrow \frac{dv}{dt} = \frac{1}{\tau_1} v_s - \frac{\tau}{\tau_1} v + \frac{1}{\tau_1} v_s \rightarrow \begin{bmatrix} \frac{dv_s}{dt} \\ \frac{dv}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{\tau_1} & -\frac{\tau}{\tau_1} \\ 0 & \frac{1}{\tau_1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_s \\ v \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 \\ \frac{1}{\tau_1} v_s \end{bmatrix}$$



- (۱) معادله دیفرانسیل بر حسب  $v$  بدست اورید  
 (۲) پاسخ ورودی صفر  $v$  را تعیین کنید  
 $(i_L(z) = -A, \text{ if } v_s(z) = 1F)$

شکل مسئله ۱۱

حل: با استفاده از تبدیل توان - ترکیب مدار را بصورت دیگر ساخته من تصور





$$\textcircled{1} \text{ از کسر } KCL \rightarrow \frac{dv}{dt} + \frac{v - v_L}{\tau} = 0 \rightarrow v_L = \frac{dv}{dt} + \tau v$$

$$\textcircled{2} \text{ از کسر } KCL \rightarrow \frac{v_L - v}{\tau} + \frac{1}{\tau} \int v_L dt + \frac{v_L}{\tau} - \tau v = 0 \rightarrow \frac{dv_L}{dt} - \frac{v_L}{\tau} + \tau v_L + \tau \frac{dv_L}{dt} - \tau \frac{dv}{dt} = 0$$

$$\rightarrow \tau \frac{dv_L}{dt} + \tau v_L - \tau \frac{dv}{dt} = 0$$

$$\rightarrow \tau \frac{d}{dt} \left( \frac{dv}{dt} + \tau v \right) + \tau \left( \frac{dv}{dt} + \tau v \right) - \tau \frac{dv}{dt} = 0 \rightarrow \tau \frac{d^2 v}{dt^2} + \lambda \frac{dv}{dt} + \lambda v = 0 \rightarrow \frac{d^2 v}{dt^2} + \gamma \frac{dv}{dt} + \tau v = 0$$

$$\text{مشترک اصلی: } s^2 + \tau s + \gamma = 0 \rightarrow s = -\frac{1}{2} \pm j \rightarrow v(t) = e^{-\frac{1}{2}t} (A \cos t + B \sin t)$$

$$t=0 \text{ باید } KCL \rightarrow \frac{v_L(0) - v(0)}{\tau} = i_L(0) + \frac{v_L(0) - \tau v(0)}{\tau} = 0$$

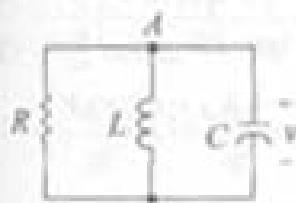
$$\rightarrow v_L(0) - 1 - \lambda + \tau v_L(0) - \tau = 0 \rightarrow v_L(0) = \tau V$$

$$t=0 \text{ باید } KCL \rightarrow \frac{dv(0)}{dt} + \frac{v(0)}{\tau} + \frac{v(0) - v_L(0)}{\tau} = 0 \rightarrow \frac{dv(0)}{dt} + \gamma + \frac{1 - \tau}{\tau} = 0$$

$$\rightarrow \frac{dv(0)}{dt} = \gamma \quad , \quad \begin{cases} v(0) = 1 \rightarrow A = 1 \\ \frac{dv(0)}{dt} = \gamma \rightarrow -A + B = 1 \rightarrow B = 1 \end{cases}$$

$$\rightarrow v(t) = e^{-\frac{1}{2}t} (\cos t + \tau \sin t) \quad , \quad t > 0$$

## مسئله ۱۷



(۱) در مدار شکل مسئله ۱۷ فرض کنید پاسخ پر از ضعف داریم و

تصویرت زیر نوشت می شود

$$v(t) = (A_r + A_i) e^{-\alpha t} \cos \omega_d t + j(A_r + A_i) e^{-\alpha t} \sin \omega_d t$$

( $i_L(t) = I_r, j v_r(t) = V_r$ ) ثابت کنید  $A_r$  مزدوج مختلف  $A_i$  است.

حل: مسأله نوشت

$$v(t) = e^{-\alpha t} (A_r \cos \omega_d t + A_i \sin \omega_d t) + e^{-\alpha t} (A_r \cos \omega_d t - A_i \sin \omega_d t)$$

$$= A_r e^{-(\alpha - j\omega_d)t} + A_i e^{-(\alpha + j\omega_d)t} \quad , \quad v_r(t) = v_r(0) = V_r \rightarrow A_r + A_i = V_r$$



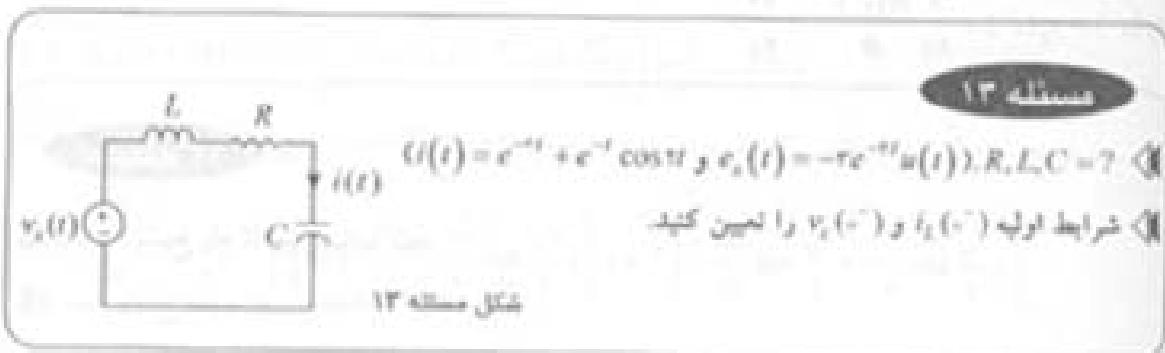
$$\text{Q) } \text{Using KCL} \rightarrow C \frac{dv}{dt} + I_L + \frac{v}{R} = 0 \rightarrow \frac{dv}{dt} = -\frac{I_L}{C} - \frac{v}{RC} \rightarrow \frac{dv(t)}{dt} = -\left( \frac{I_L}{C} + \frac{V_s}{RC} \right)$$

$$\rightarrow (\alpha - j\omega_d) A_i + (\alpha + j\omega_d) A_o = \frac{I_L}{C} + \frac{V_s}{RC}$$

$$\rightarrow (\alpha - j\omega_d) A_i + (\alpha + j\omega_d)(V_s - A_o) = \frac{I_L}{C} + \frac{V_s}{RC} \rightarrow A_o = \frac{V_s}{\tau} + j \frac{1}{\omega_d} \left( \frac{I_L}{C} + \frac{V_s}{RC} - \alpha V_s \right)$$

$$\rightarrow A_o = V_s - A_i = \frac{V_s}{\tau} - j \frac{1}{\omega_d} \left( \frac{I_L}{C} + \frac{V_s}{RC} - \alpha V_s \right)$$

مخرج متناهٍ من دائرة



حل : في المدار في الشكل متنبٌ دارسي

$$-e_i + L \frac{di}{dt} + Ri + \frac{1}{C} \int i dt = 0 \rightarrow -\frac{de_i}{dt} + L \frac{d^2 i}{dt^2} + R \frac{di}{dt} + \frac{1}{C} i = 0$$

$$\rightarrow L \frac{d^2 i}{dt^2} + R \frac{di}{dt} + \frac{1}{C} i = \frac{de_i}{dt} \rightarrow L \frac{d^2 i}{dt^2} + R \frac{di}{dt} + \frac{1}{C} i = M e^{-\tau t}, \quad t > 0$$

$$\text{معادلة متنبٌ: } L \ddot{i} + R \dot{i} + \frac{1}{C} i = 0 \rightarrow \ddot{i} = \frac{-R \pm j \sqrt{\tau^2 C - R^2}}{jL} = -\frac{R}{jL} \pm j \sqrt{\frac{\gamma^2 - R^2}{LC}}$$

$$\rightarrow i(t) = e^{-\frac{Rt}{L}} \left( A \cos \sqrt{\frac{\gamma^2 - R^2}{LC}} t + B \sin \sqrt{\frac{\gamma^2 - R^2}{LC}} t \right) + K e^{-\tau t}$$

$$\rightarrow -\frac{R}{jL} = -j \rightarrow R = jL, \quad \sqrt{\frac{\gamma^2 - R^2}{LC}} = 1 \rightarrow jL = RC \rightarrow LC = 1$$

لما يأخذ المتصوِّر باعث متصوِّر في مداره ديربي

$$jL e^{-\tau t} - \tau R e^{-\tau t} + \frac{1}{C} e^{-\tau t} = M e^{-\tau t} \rightarrow jL - \tau R + \frac{1}{C} = \gamma, \quad \begin{cases} R = jL \\ jL - \tau R + \frac{1}{C} = \gamma \end{cases} \rightarrow C = \frac{\gamma}{\gamma - \tau L}$$



$$\tau L = R' C - \tau F LC = 0 \rightarrow \tau L = \frac{\tau F}{\tau - \tau L} = \frac{\tau F}{\tau - \tau L} = 0 \rightarrow \tau L = \tau R - \tau F \rightarrow L = \frac{R}{\tau}$$

$$\rightarrow R = \tau L = \frac{\tau}{\tau} \Omega \quad , \quad C = \frac{1}{\tau - \tau L} = \frac{1}{\tau - \frac{\tau}{\tau}} = \frac{\tau}{\tau} F$$

نتیجه که جریان و ولتاژ اس نهایت به المدهای مدار اعمال نمی شود ولی می باشد

$$\rightarrow i(t) = e^{-rt} + e^{-rt} \cos \omega t \quad , \quad t > 0 \rightarrow i_L(s^+) = i_L(s^-) = e^{-rs} + e^{-rs} \cos \omega s \Big|_{s=0} = 1A$$

$$\frac{di(t)}{dt} = -re^{-rt} - e^{-rt} \cos \omega t + re^{-rt} \sin \omega t \rightarrow \frac{di(s^+)}{ds} = -r$$

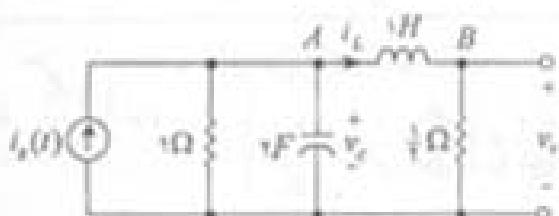
$$v_c(s^+) = v_c(s^-) = \frac{\tau}{\tau_0} \frac{di(s^+)}{ds} = -\frac{\tau r}{\tau_0} V$$

### مسئله ۱۷

الف- پاسخ به  $v_i$  را حساب کنید

ب- پاسخ طریق  $i_L$  را حساب کنید

$$(v_i(s) = 1V \quad , \quad i_L(s) = 1A)$$



شکل مسئله ۱۷

حل : الف - با توجه به شکل مدار درجه

$$\textcircled{B} \cdot \textcircled{F} \textcircled{G} \textcircled{H} KCL \rightarrow \int(v_i - v_c) dt + \frac{v_i}{\tau} = 0 \rightarrow \int(v_c - v_i) dt = \tau v_i \rightarrow v_c = \tau \frac{dv_i}{dt} + v_i$$

$$\textcircled{A} \cdot \textcircled{F} \textcircled{G} \textcircled{H} KCL \rightarrow -i_L + \frac{v_L}{\tau} + \tau \frac{dv_L}{dt} + \int(v_c - v_i) dt = 0$$

$$\rightarrow -i_L + \tau \frac{dv_i}{dt} + v_i + \tau \frac{d(v_i - v_c)}{dt} + \tau v_i = 0 \rightarrow \tau \frac{d^2 v_i}{dt^2} + \tau \frac{dv_i}{dt} + \tau v_i = i_L$$

$$i_L(t) = u(t) = 1 \quad , \quad t > 0 \rightarrow \tau \frac{d^2 v_i}{dt^2} + \tau \frac{dv_i}{dt} + \tau v_i = 1 \quad , \quad t > 0$$

$$\text{معادله دیفرانسیل } \tau \ddot{v}_i + \tau \dot{v}_i + \tau v_i = 1 \rightarrow \ddot{v}_i + \dot{v}_i + v_i = \frac{1}{\tau} \rightarrow s = -\frac{1}{\tau} \pm j \frac{\sqrt{1}}{\tau}$$



$$\rightarrow v_i(t) = e^{-\frac{t}{\tau}} \underbrace{\left( A \cos \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t + B \sin \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t \right)}_{\text{باخ خصوص}} + C$$

با جایگذاری باخ خصوص  $C$  در معادله دیفرانسیل شرایط اولیه داریم

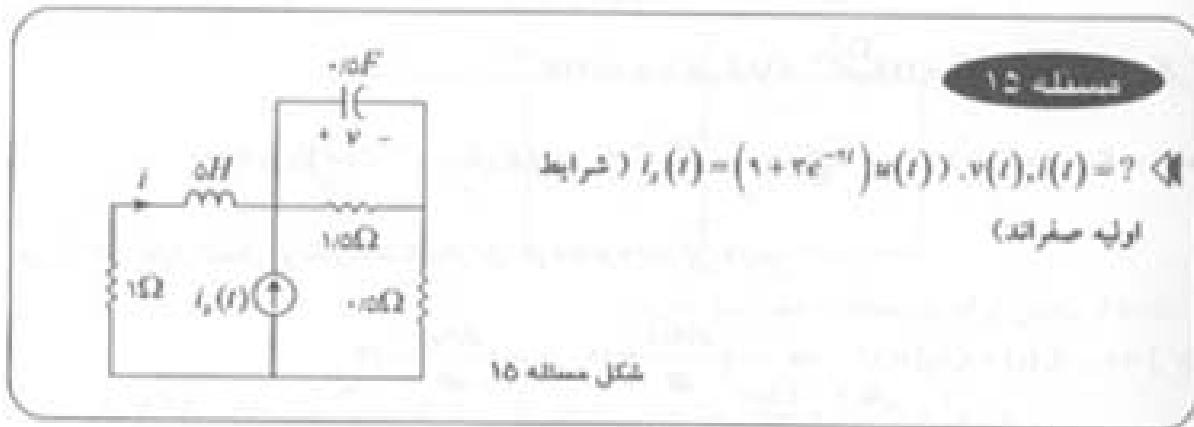
$$v_i(0) = \frac{1}{\tau} i_L(0) = \frac{1}{\tau} V \rightarrow A + \frac{1}{\tau} = \frac{1}{\tau} \rightarrow A = \frac{1}{\tau}$$

$$\frac{dv_i(t)}{dt} = -\frac{1}{\tau} \frac{d i_L(t)}{dt} = -\frac{1}{\tau} v_L(t) = -\frac{1}{\tau} (v_o(t) - v_i(t)) = -\frac{1}{\tau} \left( 1 - \frac{1}{\tau} \right) = \frac{1}{\tau} \rightarrow -\frac{A}{\tau} + \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} B = \frac{1}{\tau} \rightarrow B = \frac{\sqrt{\tau}}{\tau}$$

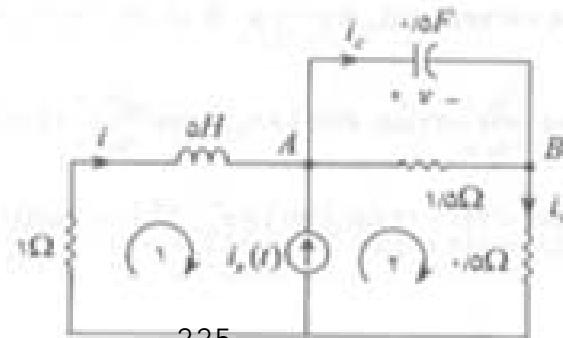
$$\rightarrow v_i(t) = x(t) = e^{-\frac{t}{\tau}} \left( \frac{1}{\tau} \cos \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t + \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} \sin \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t \right) + \frac{1}{\tau}, \quad t > 0.$$

با توجه به خط و نماینده بازمان بردن مدار از باخ به منطقه و باخ خوب را بدست می‌آوریم

$$\begin{aligned} h(t) &= \frac{ds(t)}{dt} = -\frac{1}{\tau} e^{-\frac{t}{\tau}} \left( \frac{1}{\tau} \cos \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t + \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} \sin \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t \right) + e^{-\frac{t}{\tau}} \left( -\frac{\sqrt{\tau}}{\tau} \sin \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t + \frac{1}{\tau} \cos \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t \right) \\ &= \frac{1}{\tau} e^{-\frac{t}{\tau}} \left( \cos \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t - \sqrt{\tau} \sin \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t \right) \end{aligned}$$



حل : با توجه به شکل زیر و با استفاده از تعابیر ابرتویی معادلات دیفرانسیل داریم





$$\textcircled{B} \quad \text{و} \quad \text{معادله KCL} \rightarrow -i_1 + i_2 = 0 \quad \rightarrow \quad i_2 = i_1 - \frac{v}{\sqrt{5}}$$

$$\text{و} \quad \text{معادله KVL} \rightarrow v + \sqrt{5} \frac{di}{dt} + v + i_2 \left( \sqrt{5} \frac{dv}{dt} + \frac{v}{\sqrt{5}} \right) = 0$$

$$\rightarrow i_2 + \sqrt{5} Di + v + i_2 \sqrt{5} Dv + \frac{v}{\sqrt{5}} = 0 \quad \rightarrow \quad i_2 = -\frac{\sqrt{5} D + 1}{\sqrt{5} D + 11} v$$

$$\textcircled{C} \quad \text{و} \quad \text{معادله KCL} \rightarrow -i_1 - i_2 + \sqrt{5} \frac{dv}{dt} + \frac{v}{\sqrt{5}} = 0 \quad \rightarrow \quad -i_1 + i_2 + \frac{\sqrt{5} D + 1}{\sqrt{5} D + 11} v + \sqrt{5} Dv + \frac{v}{\sqrt{5}} = 0$$

$$\rightarrow \left( \frac{\sqrt{5} D + 1}{\sqrt{5} D + 11} + \frac{1}{\sqrt{5} D + 11} \right) v = i_1 \quad \rightarrow \quad (\sqrt{5} D + 11) v = (\sqrt{5} D + 11) i_1$$

$$\rightarrow \sqrt{5} \frac{dv}{dt} + \sqrt{5} Dv + 11v = i_1 \quad \rightarrow \quad \sqrt{5} A + \sqrt{5} B e^{-\sqrt{5} t}$$

با توجه به معادله  $\tau \cdot A^2 + 2\zeta \omega + \omega^2 = 0 \rightarrow \omega = -\sqrt{\zeta^2 \pm j\zeta/\tau^2}$

$$\rightarrow v(t) = e^{-\sqrt{\zeta^2 + j\zeta/\tau^2} t} (A \cos(\sqrt{\zeta^2 + j\zeta/\tau^2} t) + B \sin(\sqrt{\zeta^2 + j\zeta/\tau^2} t))$$

با توجه به مجموع

با جذبکاری باعث حضور می‌شود در معادل دیگر این عوامل را بخواهیم

$$\tau \cdot K_1 e^{-\sqrt{\zeta^2 + j\zeta/\tau^2} t} - \sqrt{\zeta^2 + j\zeta/\tau^2} K_1 e^{-\sqrt{\zeta^2 + j\zeta/\tau^2} t} + \sqrt{\zeta^2 + j\zeta/\tau^2} K_1 = 1 \cdot A - \sqrt{5} B e^{-\sqrt{5} t}$$

$$\rightarrow 1\tau \cdot K_1 - \sqrt{5} K_1 + \sqrt{5} K_1 = -\sqrt{5} \tau \quad \rightarrow \quad K_1 = -\sqrt{5} \quad \text{و} \quad \sqrt{5} K_1 = \sqrt{5} \cdot A \quad \rightarrow \quad K_1 = \sqrt{5}/5$$

$$v(t) = v_0 \quad , \quad i_2(v) = i_2(v) = \sqrt{5} \quad \rightarrow \quad -\sqrt{5} \frac{dv(v)}{dt} = \sqrt{5} \quad \rightarrow \quad \frac{dv(v)}{dt} = -1$$

$$v(t) = v_0 \quad \rightarrow \quad A + \sqrt{5}/5 - \sqrt{5} = v_0 \quad \rightarrow \quad A = \sqrt{5}/5$$

$$\frac{dv(v)}{dt} = -1 \quad \rightarrow \quad -1/A \tau A + -1/\tau B - \sqrt{5} K_1 = 0 \quad \rightarrow \quad B = -\sqrt{5}$$

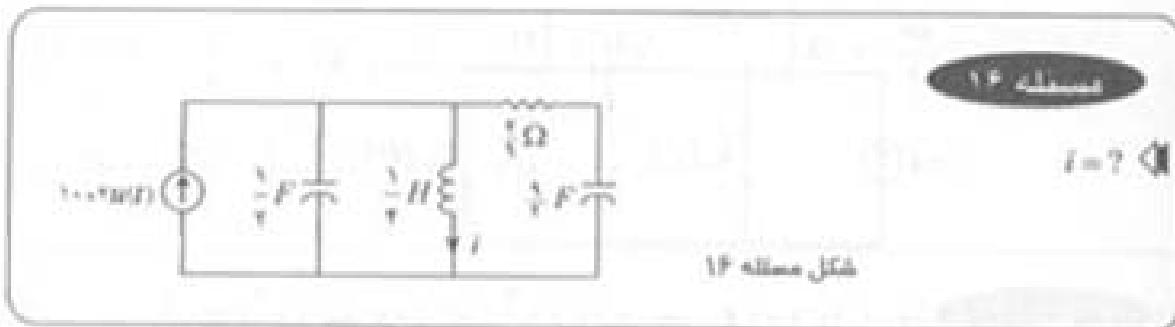
$$\rightarrow v(t) = e^{-\sqrt{5} t} \left( \sqrt{5}/5 \cos(\sqrt{5} t) - \sqrt{5} \sin(\sqrt{5} t) \right) + \sqrt{5} - \sqrt{5} e^{-\sqrt{5} t} \quad , \quad i = -\sqrt{5} \frac{dv}{dt} + \frac{v}{\sqrt{5}} - i_1$$

$$= -\sqrt{5} e^{-\sqrt{5} t} \left( \sqrt{5}/5 \cos(\sqrt{5} t) - \sqrt{5} \sin(\sqrt{5} t) \right) + e^{-\sqrt{5} t} \left( -1 \sin(\sqrt{5} t) - \sqrt{5}/5 \cos(\sqrt{5} t) \right)$$

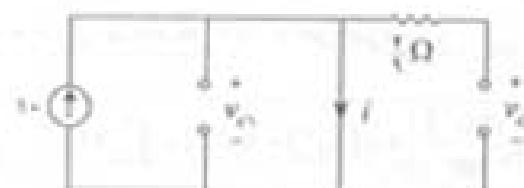


$$+ \gamma t e^{-\gamma t} \left] + \frac{1}{1/\zeta} \left[ e^{-\gamma t/\zeta} \left( \tau / \zeta \cos \cdot / \tau \theta - \tau \tau \sin \cdot / \tau \theta \right) + \tau / \zeta - \gamma e^{-\gamma t} \right] - \gamma - \tau e^{-\gamma t} \right]$$

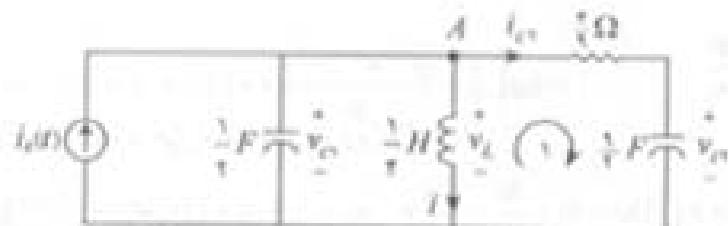
$$\rightarrow i(t) = e^{-\gamma t/\zeta} \left( -\tau / \zeta \cos \cdot / \tau \theta - \tau / \zeta \sin \cdot / \tau \theta \right) - \gamma - \tau e^{-\gamma t}$$



حل : به ازای  $t < 0$  بود و در این مدار به حالت دائمی خود من رسید. لذا عبارت  
مدار باز و سلف اتصال کوئی تغییر نموده بود.



بنابراین  $A \cdot t$  تغییر نموده بود. مدار را مجدداً بصورت زیر رسم می کنیم



با استفاده از تساوی این اثربوی معادلات دیفرانسیل داریم

$$KVL \rightarrow -\frac{1}{t} \frac{di}{dt} + \frac{1}{t} i_{ct} + \frac{1}{t} \int i_{ct} dt = 0 \rightarrow -\frac{1}{t} \frac{d^2 i}{dt^2} + \frac{1}{t} \frac{di_{ct}}{dt} + \frac{1}{t} i_{ct} = 0$$

$$\rightarrow -\frac{1}{t} D^2 i + \frac{1}{t} Di_{ct} + \frac{1}{t} i_{ct} = 0 \rightarrow i_{ct} = \frac{\lambda}{\kappa \tau D + 1} i \quad , \quad v_{ct} = v_L = \frac{\lambda}{t} \frac{di}{dt}$$

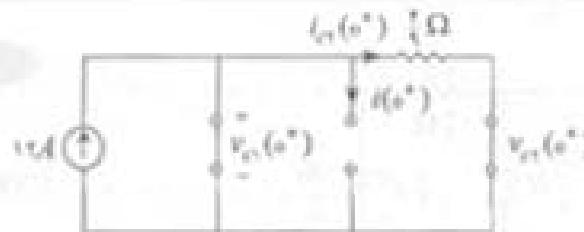
$$KCL \rightarrow -i_t + \frac{1}{t} \frac{dv_L}{dt} + i + i_{ct} = 0 \rightarrow -i_t + \frac{1}{t} \frac{d^2 i}{dt^2} + i + i_{ct} = 0$$

$$\rightarrow -i_t + \frac{1}{t} D^2 i + i + \frac{\lambda}{\kappa \tau D + 1} \frac{D^2}{\kappa \tau D + 1} i = 0 \rightarrow (D^2 + \lambda D^2 + \lambda D + \tau) i = (\lambda D + \tau) i_t$$



$$i_1(t) = \gamma + \mu i(t) \rightarrow \frac{di}{dt} + \alpha \frac{d^2 i}{dt^2} + \beta \frac{d^3 i}{dt^3} + \gamma i = \gamma \delta(t) + \mu i(t) + \gamma.$$

نماینده مدار باز و علاوه بر اعمال کوچک من بهشت سنت مدار باز و علاوه بر اعمال کوچک من بهشت



$$i(s^*) = I(s^*) = \gamma \cdot A \rightarrow I_{cr}(s^*) = \gamma A \rightarrow V_L(s^*) = \frac{\gamma}{\alpha} I_{cr}(s^*) + V_{cr}(s^*) = \frac{\gamma}{\alpha} (\gamma) = \frac{\gamma^2}{\alpha}$$

$$V_L(s^*) = \frac{\gamma}{\alpha} \frac{dI(s^*)}{dt} \rightarrow \frac{dI(s^*)}{dt} = \alpha V_L(s^*) = \frac{\gamma^2}{\alpha}$$

با اینگریزگیری از معادله دیفرانسیل در فاصله  $s^* < t < \infty$  خواهیم داشت:

$$\begin{aligned} \frac{d^2 I(s^*)}{dt^2} - \frac{d^2 I(s^*)}{dt^2} + \alpha \left( \frac{dI(s^*)}{dt} - \frac{dI(s^*)}{dt} \right) + \beta \left( I(s^*) - I(s^*) \right) + \int_{s^*}^{s^*} \gamma I \\ = (\gamma \int_{s^*}^{s^*} \delta(t) + \int_{s^*}^{s^*} (\mu i(t) + \gamma) dt) \rightarrow \frac{d^2 I(s^*)}{dt^2} = \gamma + \alpha \left( \frac{\gamma^2}{\alpha} - \gamma \right) + \beta \left( \gamma - \gamma \right) + \mu = \gamma \mu + \gamma \end{aligned}$$

$$\rightarrow \frac{d^2 I(s^*)}{dt^2} = \frac{\gamma \mu}{\alpha}$$

با این معادله دیفرانسیل فوق را می‌توان بصورت زیر بروز:

$$\frac{d^2 I}{dt^2} + \alpha \frac{d^2 I}{dt^2} + \beta \frac{dI}{dt} + \gamma I = \gamma \mu, \quad I(s^*) = \gamma, \quad \frac{dI}{dt} = \frac{\gamma \mu}{\alpha}, \quad \frac{d^2 I}{dt^2} = -\frac{\gamma \mu}{\alpha}, \quad t > s^*$$

$$\text{مشخص: } s^* + \alpha s^* + \beta s^* + \gamma = \mu \rightarrow (s^* + \gamma)(s^* + \gamma) = \mu \rightarrow s^* = -\gamma, -\gamma$$

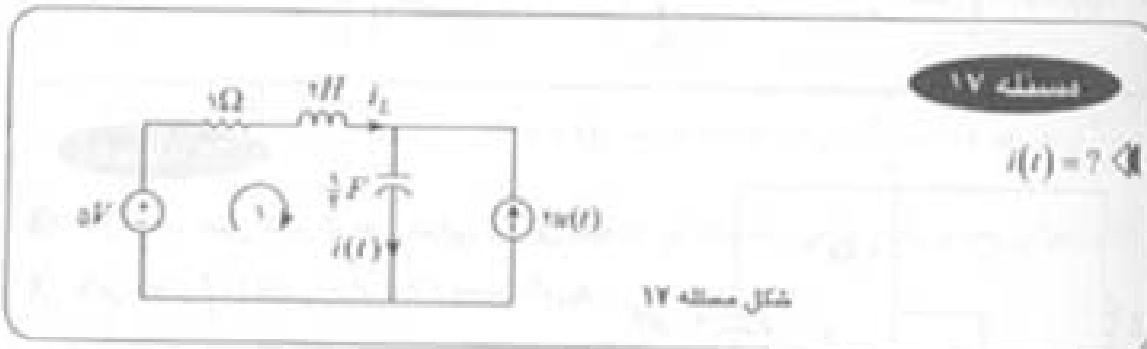
$$\rightarrow I(t) = K_1 e^{-\gamma t} + \underbrace{(K_2 + K_3 t)}_{\text{باخ خصوص}} e^{-\gamma t} + K_4, \quad t > s^*$$

باخ خصوص باخ خصوص

با جایگذاری باخ خصوصی در معادله دیفرانسیل  $K_2 = 12K_1$  و  $K_3 = 2K_1$  نموده و با اعمال شرایط اولیه خواهیم داشت:



$$\begin{aligned} i(v^+) = 1 &\rightarrow K_1 + K_2 + 1V = 1 \rightarrow K_1 + K_2 = -1 \\ \frac{d(i(v^+))}{dt} = \tau \tau &\rightarrow -\tau K_1 - \tau K_2 + \tau K_r = \tau \tau \rightarrow \left\{ \begin{array}{l} K_1 = \frac{\tau \tau}{\tau} \\ K_2 = -\frac{\tau \tau}{\tau} \\ K_r = -\frac{\tau \tau}{\tau} \end{array} \right. \\ \frac{d^2 i(v^+)}{dt^2} = -\frac{\tau \tau}{\tau} &\rightarrow \tau K_1 + \tau K_2 - \tau K_r = -\tau \tau \\ \rightarrow i(t) = \frac{\tau \tau}{\tau} e^{-\tau t} + \left( -\frac{\tau \tau}{\tau} - \frac{\tau \tau}{\tau} t \right) e^{-\tau t} + 1V &, \quad t > 0 \end{aligned}$$



حل : به ازای  $t = 0$  درجه  $i(t) = 0$  و  $i(v^+) = 1$  باشد.

و سلف اتصال کوتاه شود و بثمر این  $\frac{di(v^+)}{dt} = 0$  و  $i(v^+) = 1$  باشند. با توجه به شکل متنه داریم

$$i_L = i - i_{\text{in}}(t)$$

$$\begin{aligned} KV L &\rightarrow -v + i - i_{\text{in}}(t) + \tau \frac{d(i - i_{\text{in}}(t))}{dt} + \frac{1}{C} \int i dt = 0 \\ \rightarrow \frac{di}{dt} - i_{\delta}(t) + \tau \frac{d^2 i}{dt^2} - \tau \delta'(t) + \tau i = 0 &\rightarrow \tau \frac{d^2 i}{dt^2} + \frac{di}{dt} + \tau i = \tau \delta(t) + \tau \delta'(t) \end{aligned}$$

در  $t = 0$  و خازن اتصال کوتاه می باشد. بثمر این  $i(v^+) = \tau A$  درجه  $i(v^+) = \tau A$  با تکرار گیری  $i(v^+) = \tau A$  باشند. خواهیم داشت.

$$\begin{aligned} \tau \frac{d(i^+)}{dt} - \tau \frac{d(i^-)}{dt} + i(v^+) - i(v^-) + \int_{v^-}^{v^+} i dt &= \tau \int_{v^-}^{v^+} \delta(t) dt + \tau \int_{v^-}^{v^+} \delta'(t) dt \\ \rightarrow \tau \frac{d(i^+)}{dt} = \tau + \tau + \tau = \tau + \tau &\rightarrow \frac{d(i^+)}{dt} = \tau \end{aligned}$$

بثمر این معادله را بر اسیل بذست آنده را می توان بصورت زیر نوشت.

$$\tau \frac{d^2 i}{dt^2} + \frac{di}{dt} + \tau i = \tau, \quad i(v^+) = \tau, \quad \frac{d(i^+)}{dt} = \tau, \quad t > 0$$



$$\text{معادله دیفرانسیل: } 11x^2 + x + \tau = 0 \quad \rightarrow \quad x = -\frac{1}{2} \pm \sqrt{\frac{\sqrt{15}}{4}}$$

$$\rightarrow i(t) = e^{-\frac{1}{2}t} \left( A \cos \frac{\sqrt{15}}{2}t + B \sin \frac{\sqrt{15}}{2}t \right) \quad \rightarrow \quad i(\tau) = \tau \quad \rightarrow \quad A = \tau$$

$$\frac{di(\tau)}{dt} = 1 \quad \rightarrow \quad -\frac{1}{2}A + \frac{\sqrt{15}}{2}B = 1 \quad \rightarrow \quad B = \tau \frac{\sqrt{15}}{2}$$

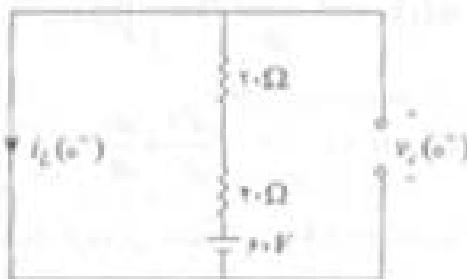
$$\rightarrow i(t) = e^{-\frac{1}{2}t} \left( \tau \cos \frac{\sqrt{15}}{2}t + \tau \frac{\sqrt{15}}{2} \sin \frac{\sqrt{15}}{2}t \right), \quad t \geq 0$$

**مسأله ۱۸**


L را چنان تعیین کنید که مدار سیریس بهتران باشد  
با این مقدار L را برای  $t \geq 0$  بدست آورید.

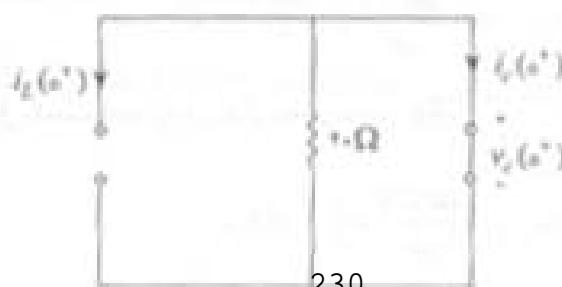
شکل مسئله ۱۸

حل: به ازای  $v < 0$  کلید باز بوده و در  $t = 0$  مدار به حالت دائمی خود من رسید. با این مسئله اتصال کوتاه و خازن مدار باز شوندند.



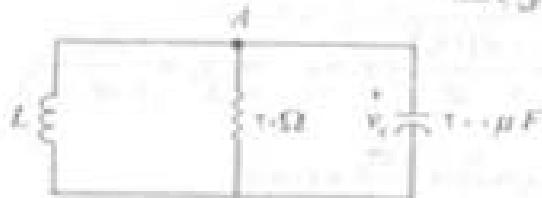
$$\rightarrow i_L(t^-) = \frac{P_1}{L+1} = 1, \quad v_r(t^-) = 0$$

در  $t = 0$  کلید بسته شده و خازن مدار باز و مسئله اتصال کوتاه شوندند.





$$i_L(t^+) = i_L(t^-) = 1/A \rightarrow i_L(t^+) = -1/A \rightarrow \text{نکته} \rightarrow \frac{dv_c(t^+)}{dt} = -V_0 \rightarrow \frac{dv_c(t^+)}{dt} = -\omega_0 \dots$$

برای  $t > t^+$  مدار بصورت پس از

$$\textcircled{A} \text{ کارهای KCL} \rightarrow \frac{1}{L} \int v_c dt + \frac{v_c}{R} + \text{نکته} \rightarrow \frac{dv_c}{dt} = \omega_0 \dots$$

$$\rightarrow \frac{d^2 v_c}{dt^2} + 10 \cdot \frac{dv_c}{dt} + \frac{\omega_0^2}{L} v_c = \omega_0 \dots \quad \omega_0 = 10 \rightarrow Q = 10 \Omega \quad \omega_0^2 = \frac{\omega_0^2}{L} \rightarrow \omega_0 = \sqrt{\frac{\omega_0^2}{L}}$$

در حالت مهاری  $\omega_0 = \omega_0$  می‌باشد بنابراین

$$10 \Omega = \sqrt{\frac{\omega_0^2}{L}} \rightarrow L = 10 \Omega H$$

در اینجا باید امده و نداشتن سرعت مغناطیس را ملاحظه خواهیم کرد.

$$\frac{d^2 v_c}{dt^2} + 10 \cdot \frac{dv_c}{dt} + 100 \cdot 10 v_c = \omega_0 \dots \quad v_c(t^+) = \omega_0 \quad \frac{dv_c(t^+)}{dt} = -\omega_0 \dots$$

$$\text{معادله منطبق: } s^2 + 10s + 100 = \omega_0^2 \rightarrow (s + 5)^2 = \omega_0^2 \rightarrow s = -5 \pm j\omega_0 \quad (\text{معادله})$$

$$\rightarrow v_c(t) = (K_1 + K_2 t)e^{-5t} \omega_0 \dots \quad v_c(t^+) = \omega_0 \rightarrow K_1 = \omega_0 \quad \frac{dv_c(t^+)}{dt} = -\omega_0 \dots$$

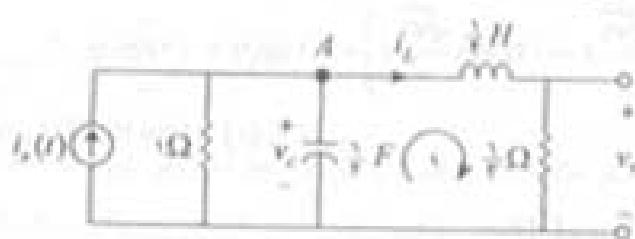
$$-10K_2 + K_1 = -\omega_0 \dots \rightarrow K_2 = -\omega_0 \dots \rightarrow v_c(t) = -\omega_0 e^{-5t} \omega_0 \dots \quad t > t^+$$

## مسئله ۱۴

(۱) پاسخ  $v_c$  را مجاوبه کند (حالت اولیه صفر است).

$$i_s(t) = \delta(t) \rightarrow \quad i_s(t) = (\sin \omega t) u(t) \rightarrow \quad i_s(t) = (\cos \omega t) u(t) \rightarrow$$

(۲) تجدید رایله این بین پاسخهای قسمتی ای انتخاب کن و پس از آن دو





حل : با توجه به شکل مسئله داریم

$$i_L = \frac{v_i}{\tau} = \tau v_i$$

$$\text{ا) از KVL} \rightarrow -v_i + \frac{\tau d(v_i)}{\tau dt} + v_i = 0 \rightarrow \frac{d(v_i)}{\tau dt} = 0$$

$$\text{b) از KCL} \rightarrow -i_p + \frac{v_i}{\tau} + \frac{1}{\tau} \frac{dv_i}{dt} + i_L = 0$$

$$\rightarrow -i_p + \frac{\tau dv_i}{\tau dt} + v_i + \frac{1}{\tau} \frac{d(v_i)}{\tau dt} + \tau v_i = 0 \rightarrow \tau \frac{dv_i}{dt} + 1 \cdot \frac{dv_i}{dt} + \tau v_i = K_i(t)$$

$$\text{پس} i_i(t) = (\cos \omega t) u(t)$$

$$\tau \frac{dv_i}{dt} + 1 \cdot \frac{dv_i}{dt} + \tau v_i = A \cos \omega t, \quad t > 0$$

$$\text{با حل معادله: } \tau \ddot{v}_i + 1 \cdot \dot{v}_i + \tau v_i = 0 \rightarrow z = -\frac{1}{\tau} \pm j \frac{\sqrt{\tau}}{\tau}$$

$$\rightarrow v_i(t) = e^{-\frac{1}{\tau}t} \left( A \cos \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t + B \sin \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t \right) + K_i \sin \omega t + K_i \cos \omega t$$

با توجه مخصوص در مدارهای دوپر این داریم

$$(1 \cdot K_i - 1 \cdot K_i) \sin \omega t + (1 \cdot K_i + 1 \cdot K_i) \cos \omega t = A \cos \omega t \rightarrow \begin{cases} 1 \cdot K_i - 1 \cdot K_i = 0 \\ 1 \cdot K_i + 1 \cdot K_i = A \end{cases} \rightarrow K_i = K_i = A/2$$

اعمال شرایط اول عواید داشت

$$v_i(0) = 0 \rightarrow A + K_i = 0 \rightarrow A = -K_i = -A/2$$

$$\frac{dv_i(t)}{dt} = 0 \rightarrow -\frac{1}{\tau} A + \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} B + 1 \cdot K_i = 0 \rightarrow B = -A/\tau \theta$$

$$\rightarrow v_i(t) = e^{-\frac{1}{\tau}t} \left( -A/\tau \cos \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t - A/\tau \sin \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t \right) + A/\tau \sin \omega t + A/\tau \cos \omega t$$

$$\text{پس} i_i(t) = (\sin \omega t) u(t)$$

$$\tau \frac{dv_i}{dt} + 1 \cdot \frac{dv_i}{dt} + \tau v_i = A \sin \omega t, \quad t > 0$$



$$\rightarrow v_r(t) = e^{-\frac{2t}{\tau}} \left( A \cos \frac{\sqrt{\gamma_1}}{\tau} t + B \sin \frac{\sqrt{\gamma_1}}{\tau} t \right) + K_1 \sin \omega t + K_2 \cos \omega t$$

جایگذاری پاسخ مخصوص در معادله دیفرانسیل خواهیم داشت

$$\begin{cases} \tau \cdot K_1 - \tau \cdot K_2 = A \\ \tau \cdot K_1 + \tau \cdot K_2 = 0 \end{cases} \rightarrow K_1 = +/\tau , \quad K_2 = -./\tau$$

و با اعمال شرایط اول خواهیم داشت

$$v_r(0) = 0 \rightarrow A + K_2 = 0 \rightarrow A = -K_2 = ./\tau$$

$$\frac{dv_r(t)}{dt} = \dots \rightarrow -\frac{2}{\tau} A + \frac{\sqrt{\gamma_1}}{\tau} B + \tau K_1 = \dots \rightarrow B = ./\tau \sqrt{\gamma_1}$$

$$\rightarrow v_r(t) = e^{-\frac{2t}{\tau}} \left( ./\tau \cos \frac{\sqrt{\gamma_1}}{\tau} t + ./\tau \sqrt{\gamma_1} \sin \frac{\sqrt{\gamma_1}}{\tau} t \right) + ./\tau \sin \omega t - ./\tau \cos \omega t$$

$$\text{پس از آن } l_r(t) = \delta(t)$$

$$\tau \frac{d^2 v_r}{dt^2} + \gamma \cdot \frac{dv_r}{dt} + \tau \tau v_r = \delta(t)$$

با تکرار کری از طرفین معادله بالا در ناسک  $\Rightarrow$  نا  $\Rightarrow$  خواهیم داشت

$$\tau \frac{d^2 v_r(\cdot^+)}{dt^2} - \tau \frac{d_v(\cdot^+)}{dt} + \gamma \left( v_r(\cdot^+) - v_r(\cdot^-) \right) + \int_{\cdot^-}^{\cdot^+} \tau \tau v_r dt = \int_{\cdot^-}^{\cdot^+} \delta(t)$$

$$\tau \frac{d^2 v_r(\cdot^+)}{dt^2} = \gamma + \gamma + \gamma = \gamma \rightarrow \frac{d^2 v_r(\cdot^+)}{dt^2} = \frac{\gamma}{\tau}$$

بنابراین معادله دیفرانسیل موقع را من توان بصورت زیر نوشته

$$\tau \frac{d^2 v_r}{dt^2} + \gamma \cdot \frac{dv_r}{dt} + \tau \tau v_r = 0 , \quad v_r(\cdot^+) = 0 , \quad \frac{dv_r(\cdot^+)}{dt} = \frac{\gamma}{\tau}$$

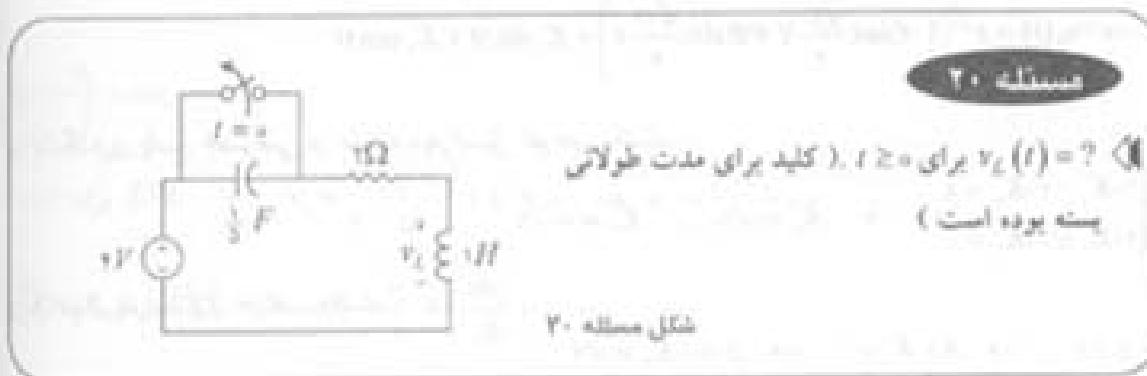
$$v_r(t) = e^{-\frac{t}{\tau}} \left( A \cos \frac{\sqrt{\gamma_1}}{\tau} t + B \sin \frac{\sqrt{\gamma_1}}{\tau} t \right) , \quad v_r(\cdot^+) = 0 \rightarrow A = 0$$

$$\frac{d_v(\cdot^+)}{dt} = \frac{\gamma}{\tau} \rightarrow -\frac{2}{\tau} A + \frac{\sqrt{\gamma_1}}{\tau} B = \frac{\gamma}{\tau} \rightarrow B = \frac{\gamma}{\sqrt{\gamma_1}}$$

$$\rightarrow v_r(t) = \frac{1}{\sqrt{\gamma_1}} e^{-\frac{t}{\tau}} \sin \frac{\sqrt{\gamma_1}}{\tau} t , \quad t > 0$$

ت - پاسخ حالت (آ) مشتق پاسخ حالت (آ) است و این از اتجاهاتی می شود که مدار خط و تغییر ناپذیر

با زمان بوده و ورودی حالت (آ) مشتق ورودی حالت (آ) است (برای زمانهای بزرگتر از صفر)



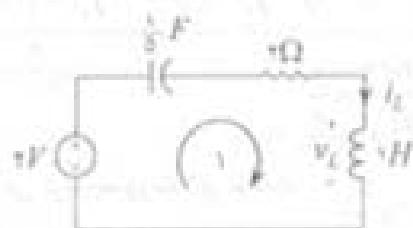
حل: از اینکه  $I \geq 0$  کلید بسته بوده و در  $t = 0$  حالت دائمی مسدود شده این مسئله تحلیل کوئنر

نمایند بود



$$I_L(s) = \frac{V}{s} = \tau s \quad , \quad v_L(s) = s \quad \rightarrow \quad \frac{dI_L(s)}{ds} = s$$

از اینکه  $I \geq 0$  کلید باز خواهد شد و مدار بصورت زیر می شود



$$\text{KVL} \rightarrow -V + \frac{1}{L} \int i_L dt + v_L + \frac{di_L}{dt} = 0 \rightarrow -V + \frac{d^2 i_L}{dt^2} + \frac{1}{L} \frac{di_L}{dt} + \omega i_L = 0$$

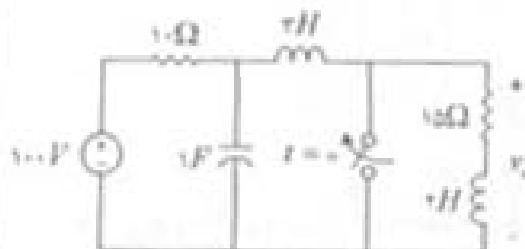
معادله دیگر:  $s^2 + \tau s + \omega^2 = 0 \rightarrow s = -\tau \pm j\sqrt{\omega^2 - \tau^2}$   $\rightarrow i_L(t) = e^{-\tau t} (A \cos \varphi + B \sin \varphi)$

$$\begin{cases} i_L(0) = \tau \\ \frac{di_L}{dt}(0) = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} A = \tau \\ -A + \tau B = 0 \end{cases} \rightarrow B = \tau \quad \rightarrow i_L(t) = e^{-\tau t} (\tau \cos \varphi + \sin \varphi)$$

$$v_L(t) = \frac{di_L(t)}{dt} = -e^{-\tau t} (\tau \cos \varphi + \sin \varphi) + e^{-\tau t} (-\tau \sin \varphi + \tau \cos \varphi) = -\tau e^{-\tau t} \sin \varphi \quad , \quad t > 0$$



## مسئله ۲۱

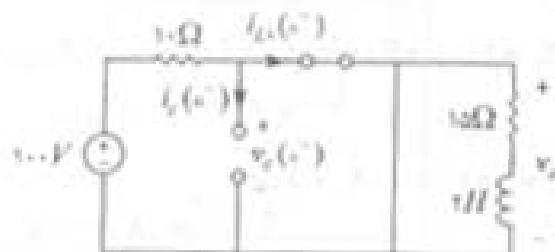


کلید برای مدت طولانی  $t \geq 0$  باز است.  $v_o(t) = ?$

بسته بوده است.

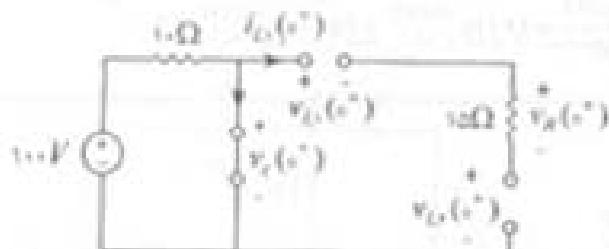
شکل مسئله ۲۱

حل: به ازای  $t < 0$  کلید به مدت طولانی بسته است پس در  $t = 0^+$  مدار به حالت دائمی رسیده و مدار بار و سلف اتحال کوتاه شود و دارد:



$$i_L(t^+) = \frac{V(t)}{1 + j} = 10 \cdot A \quad , \quad v_o(t^+) = 0$$

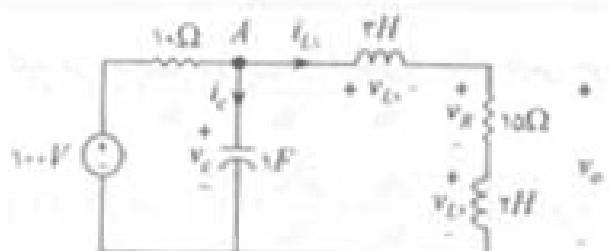
در  $t = 0^+$  کلید باز شد سلف مدار بار و مدار اتحال کوتاه شود و دارد:



$$i_L(t^+) = i_L(t^-) = 1 \cdot A \quad , \quad v_o(t^+) = v_i(t^+) = 0 \quad , \quad -v_i(t^+) + v_{L1}(t^+) + v_{L2}(t^+) + v_{L3}(t^+) = 0$$

$$\rightarrow -j\tau \frac{di_L(t^+)}{dt} + j\omega_{L1}(t^+) + j\omega_{L2}(t^+) = 0 \quad \rightarrow \quad \frac{di_L(t^+)}{dt} = -\frac{j\omega_{L1}(t^+)}{\tau} = -\tau \cdot$$

در  $t > 0$  مدار بسته شود





$$v_s = v_{L_1} + v_R + v_{L_2} = \tau \frac{di_{L_1}}{dt} + 1 \Delta i_{L_1} + 1 \frac{di_{L_2}}{dt} = 0 \frac{di_{L_1}}{dt} + 1 \Delta i_{L_1},$$

$$\textcircled{A} \rightarrow \text{کسر KCL} \rightarrow \frac{v_s - 1 \cdot 1}{1} + \frac{dv_s}{dt} + i_{L_1} = 0$$

$$\rightarrow \frac{\frac{d^2 i_{L_1}}{dt^2} + 1 \Delta i_{L_1} = 1 \cdot 1}{1} + \frac{d}{dt} \left( 0 \frac{di_{L_1}}{dt} + 1 \Delta i_{L_1} \right) + i_{L_1} = 0 \rightarrow 1 \frac{d^2 i_{L_1}}{dt^2} + 1 \Delta i_{L_1} = 1 \cdot 1.$$

$$\text{مشخص: } 1 \cdot 1^2 + 1 \cdot 1 + 1 = 3 \rightarrow \Delta = -1/4T_0 = -1/4V$$

$$\rightarrow i_{L_1}(t) = K_1 e^{-t/4T_0} + K_2 e^{-t/4T_0} + K_3$$

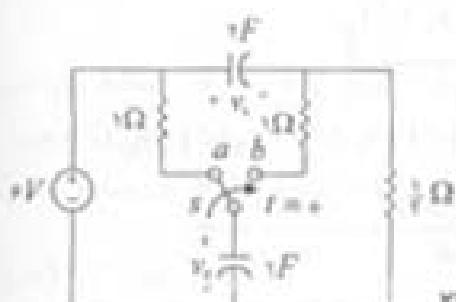
با جایگذاری پاسخ خصوص  $K_3$  در معادله دیفرانسیل شدید و با اعمال شرایط اولیه  
خواهیم داشت

$$\begin{cases} i_{L_1}(0^+) = 1 \cdot 1 \rightarrow K_1 + K_2 + 1 = 1 \cdot 1 \rightarrow K_1 + K_2 = 1 \\ \frac{di_{L_1}(0^+)}{dt} \rightarrow -1/4T_0 K_1 - 1/4T_0 K_2 = -1 \end{cases} \rightarrow K_1 = 1/5, K_2 = -1/5$$

$$\rightarrow i_{L_1}(t) = 1/5 e^{-t/4T_0} - 1/5 e^{-t/4T_0} + 1$$

$$v_s(t) = 1 \Delta i_{L_1}(t) + \tau \frac{di_{L_1}(t)}{dt} = 1/5 e^{-t/4T_0} - 1/5 e^{-t/4T_0} + 1/40 e^{-t/4T_0} + 1.$$

## مسئله ۲۲



اگر  $v_s(t)$  را برای  $t > 0$  حساب کنید.

برای  $t \rightarrow \infty$ ,  $v_s(t)$  و  $v_i(t)$  را مشخص کنید.

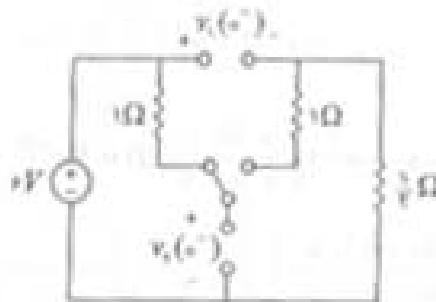
آیا من توانید بدون استفاده از معادله دیفرانسیل

این مقادیر را تعیین کنید.

شکل مسئله ۲۲

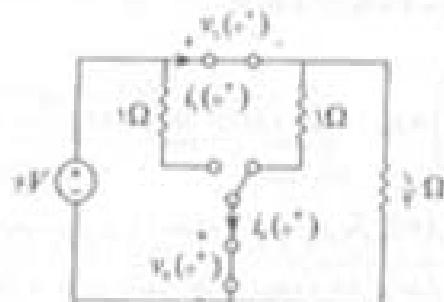
حل: به ازای  $t < 0$  کلید در وضعیت  $0$  و در  $t = 0^+$  مدار به حالت دائم خود من رسید بنابراین خازنها

مدار باز خواهد بود



$$v_o(t+) = v_s(t+) = tV$$

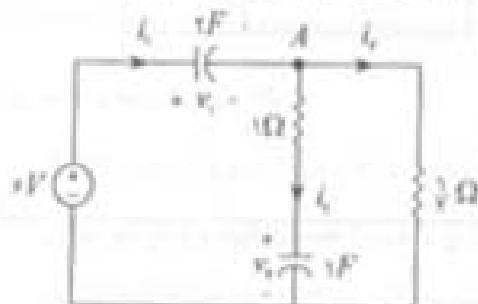
در  $t = 0^+$  کلید به وضعیت  $b$  رفت و عازمها اتصال کوتاه خواهد شد.



$$v_o(t+) = v_s(t+) = tV, \quad v_o(t+) = v_s(t+) = tV, \quad I(t+) = I_s(t+) = \frac{t - v_o(t+) - v_s(t+)}{1} = -t$$

$$\tau \frac{dv_o(t+)}{dt} = I(t+) = -t \rightarrow \frac{dv_o(t+)}{dt} = -\tau, \quad \frac{dv_s(t+)}{dt} = I_s(t+) = -t$$

اگر  $t > 0$  کلید به وضعیت  $b$  رفت و عازم  $b$  مدار بخوبی خواهد شد.



$$I_s = \frac{dv_s}{dt} + \begin{cases} v_A = I_s + v_o = \frac{dv_s}{dt} + v_o \\ v_A = \frac{1}{\tau} I_s \end{cases} \rightarrow I_s = \tau \frac{dv_s}{dt} + v_o$$

$$v_o = t - v_s = t - \frac{dv_s}{dt} - v_o \rightarrow I_s = \tau \frac{dv_s}{dt} = -\tau \frac{d^2 v_o}{dt^2} - \tau \frac{dv_o}{dt}$$

$$\textcircled{4} \text{ از } \mathcal{KCL} \rightarrow -I_s + I_o + I_c = 0 \rightarrow \tau \frac{d^2 v_o}{dt^2} + \tau \frac{dv_o}{dt} + \tau \frac{dv_o}{dt} + \tau v_o + \frac{dv_o}{dt} = 0$$

$$\rightarrow \tau \frac{d^2 v_i}{dt^2} + \zeta \frac{dv_i}{dt} + \gamma v_i = 0$$

که داشته باشیم :  $\tau^2 + 2\zeta + \gamma = 0 \rightarrow \zeta = -\frac{\tau}{2} \rightarrow v_i(t) = K_1 e^{-\frac{\tau t}{2}} + K_2 e^{\frac{-\tau t}{2}}$

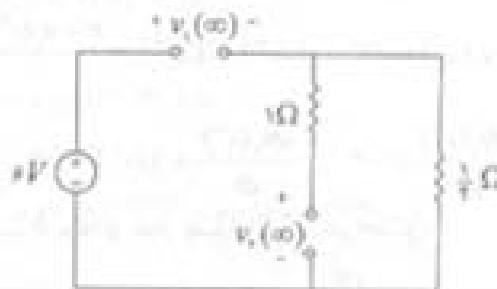
$$v_i(\infty) = \tau \rightarrow K_1 + K_2 = \tau$$

$$\frac{dv_i(\infty)}{dt} = -\tau \rightarrow -\tau K_1 - \frac{\tau}{2} K_2 = -\tau \rightarrow K_1 = \tau, K_2 = \tau \rightarrow v_i(t) = \tau e^{-\frac{\tau t}{2}} + \tau e^{\frac{-\tau t}{2}}$$

$$\rightarrow v_i(t) = \tau - \frac{dv_i(t)}{dt} - v_i(t) = \tau + \tau e^{-\frac{\tau t}{2}} - \tau e^{\frac{-\tau t}{2}}$$

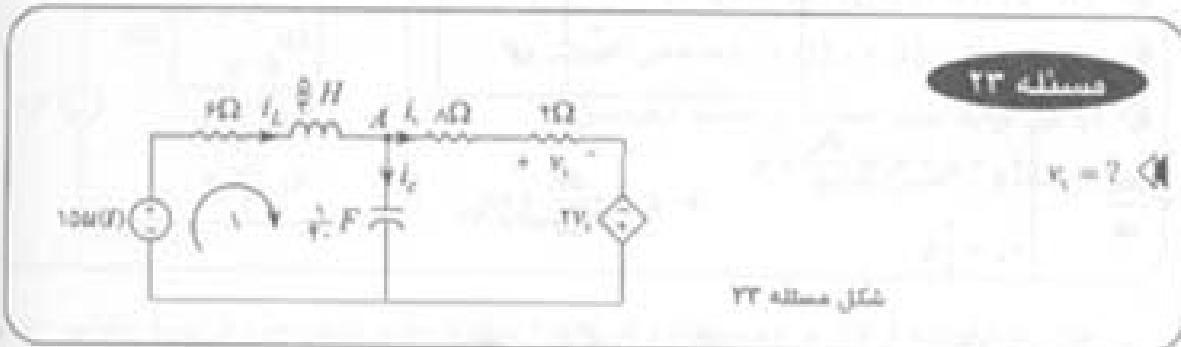
$$\lim_{t \rightarrow \infty} v_i(t) = \lim_{t \rightarrow \infty} \left( \tau e^{-\frac{\tau t}{2}} + \tau e^{\frac{-\tau t}{2}} \right) = 0 \quad , \quad \lim_{t \rightarrow 0} v_i(t) = \lim_{t \rightarrow 0} \left( \tau + \tau e^{-\frac{\tau t}{2}} - \tau e^{\frac{-\tau t}{2}} \right) = \tau$$

در آنکه بدون استفاده از مدارهای برقی سهی و با استفاده از توجه فینگر (ویکس)  $v_i(\infty)$  و  $v_i(0)$  را بدست خواهیم آورد  
من دوستم که از این  $t \rightarrow \infty$  مدار به حالت دائمی می‌رسد و مدارها مدار باز خواهد شد.



بنابراین جریان تعاض شانعه برای صفر بوده و خواهیم داشت

$$v_i(\infty) = \tau V \quad , \quad v_i(0) = \tau V$$



حل : به از این  $I < 0$  و لذا ولتاژ اولیه خازن و جریان اولیه سلف برای صفر خواهد بود.

تجزیه به شکل مسئله داریم



$$I_1 = \frac{v_i}{t} \quad , \quad V_x = R I_1 + v_i - t v_i = R \left( \frac{v_i}{t} \right) + v_i - t v_i = v_i$$

$$I_2 = \frac{1}{t} \frac{dv_x}{dt} = \frac{1}{t} \frac{dv_i}{dt} \quad , \quad I_L = I_2 + I_1 = \frac{1}{t} \frac{dv_i}{dt} + \frac{v_i}{t}$$

$$\text{از KVL} \rightarrow -i_{ab}(t) + t \left( \frac{1}{t} \frac{dv_i}{dt} + \frac{v_i}{t} \right) + \frac{d}{dt} \left( \frac{1}{t} \frac{dv_i}{dt} + \frac{v_i}{t} \right) + v_i = 0$$

$$\rightarrow \frac{d^2 v_i}{dt^2} + 2R \frac{dv_i}{dt} + t^2 \cdot v_i = 0 \quad , \quad t > 0$$

نمایه مذکور :  $dI^2 + 2RI + T \cdot v_i = 0 \rightarrow I = -R/2 \pm jT/2$

$$\rightarrow v_i(t) = e^{-R/2t} (A \cos \tau / \sqrt{t} + B \sin \tau / \sqrt{t}) + C$$

با عرضه

آنکاری باعث حضور  $C$  در معادله میشود که در اینجا مذکور نمایه مذکور داشت

$$v_i(0) = 0 \rightarrow A + B = 0 \rightarrow A = -B$$

$$\frac{dv_i(0)}{dt} = 0 \rightarrow -R/2A + T/2B = 0 \rightarrow B = \sqrt{\tau}/T$$

$$\rightarrow v_i(t) = e^{-R/2t} (-\sqrt{\tau} \cos \tau / \sqrt{t} + \sqrt{\tau} \sin \tau / \sqrt{t}) + C \quad , \quad t > 0$$

### مسئلہ ۷۲



(۱) - آنکه  $v_1(t) = 1A$  و  $v_2(t) = 1V$  را حساب کنید.

(۲) - ترددی ذخیره شده در لامپ و سلف را حساب کنید و شکل موجودی

آنرا رسم کنید. شاند دهد مجموع این دو ترددی در هر لحظه مقداری

ثابت است و برای همان ترددی ذخیره شده اولیه در مدار است.

شکل مسئله ۷۲

حل : آنکہ با توجه به شکل مسئله ۷۲ داشت

$$v_L = v_i \quad , \quad I_L + I_2 = 0 \rightarrow \frac{1}{t} \int v_L dt + \frac{dv_i}{dt} = 0 \rightarrow t \int v_i dt + \frac{dv_i}{dt} = 0 \rightarrow \frac{d^2 v_i}{dt^2} + t v_i = 0$$

نمایه مذکور :  $I^2 + t = 0 \rightarrow I = \pm j\sqrt{t} \rightarrow v_i(t) = A \sin \tau / \sqrt{t} + B \cos \tau / \sqrt{t}$



$$v_c(s) = 1 \rightarrow B = 1$$

$$\frac{dv_c(s)}{dt} = i_c(s) = -i_L(s) = -1 \rightarrow \tau A = -1 \rightarrow A = -1 \rightarrow v_c(t) = \cos \omega t - \sin \omega t$$

$$\begin{aligned} i_L(t) &= i_c(s) + \frac{1}{\tau} \int_s^t v_L(t) dt = 1 + \tau \int_s^t v_c(t) dt = 1 + \tau \int_s^t (\cos \omega t - \sin \omega t) dt \\ &= 1 + (\tau \sin \omega t + \tau \cos \omega t) \Big|_s^t = \tau \sin \omega t + \tau \cos \omega t \\ &= \omega \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} P_c(t) &= v_c(t)i_c(t) = -v_c(t)i_L(t) = -(\cos \omega t - \sin \omega t)(\tau \cos \omega t + \tau \sin \omega t) \\ &= -\tau (\cos^2 \omega t - \sin^2 \omega t) = -\tau \cos 2\omega t \end{aligned}$$

$$\rightarrow W_c(t) = \int_s^t P_c(t) dt = \int_s^t -\tau \cos 2\omega t = -\frac{\tau}{2} \sin 2\omega t \Big|_s^t = -\frac{\tau}{2} \sin 2\omega t$$

$$\begin{aligned} P_L(t) &= v_L(t)i_L(t) = v_c(t)i_L(t) = (\cos \omega t - \sin \omega t)(\tau \cos \omega t + \tau \sin \omega t) \\ &= \tau (\cos^2 \omega t - \sin^2 \omega t) = \tau \cos 2\omega t \end{aligned}$$

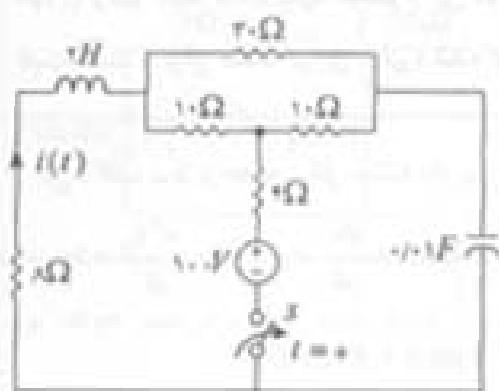
$$\rightarrow W_L(t) = \int_s^t P_L(t) dt = \int_s^t \tau \cos 2\omega t = \frac{\tau}{2} \sin 2\omega t \Big|_s^t = \frac{\tau}{2} \sin 2\omega t$$

$$\rightarrow W_c(t) + W_L(t) = -\frac{\tau}{2} \sin 2\omega t + \frac{\tau}{2} \sin 2\omega t = 0$$

ر مجموع تجزیه اولیه دنیمه تکده در مدار با نویسه به صورت طرزهای برآمده است:

$$\frac{d}{dt} CV_s - \frac{1}{\tau} LI_s = \frac{1}{\tau} (V)(V)' - \frac{1}{\tau} \left( \frac{1}{\tau} \right) (V)' = \frac{1}{\tau} - \frac{1}{\tau} = 0$$

### مسئله ۲۵



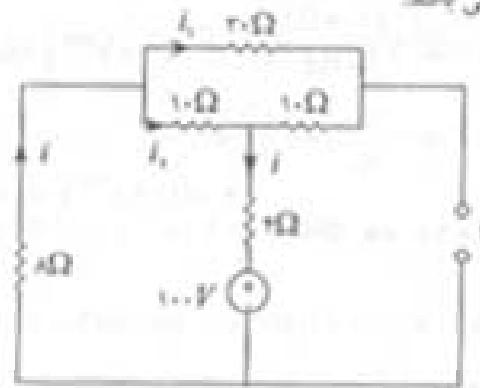
کلید ۳ که ۳ مدت طولانی باشد، کلید ۲ را در مسیر شوی (جذب) بگذارید.

مسئله ۲۵



حل : به ازای  $t < 0$  کلید  $\mathcal{K}$  به مدت طولانی بسته بود و مدار به حالت دائم خود رسیده است به این

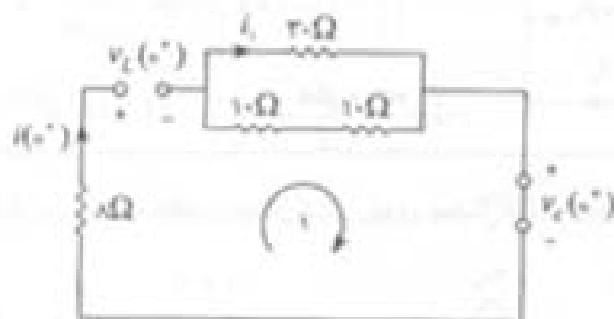
سلف اتصال کوتاه و عازم مدار باز می‌باشد.



$$t < 0 \Rightarrow i(t) = \frac{V}{(1 + \tau)} = -\Omega A$$

$$i(t^+) = -\Omega A, \quad i_1(t^+) = \frac{\tau}{1 + \tau}(-\Omega) = -\Omega A, \quad v_e(t^+) = -A i(t) + \tau i_1(t) = V, P$$

در  $t = 0$  کلید باز شد، عازم اتصال کوتاه و سلف مدار باز خواهد بود.

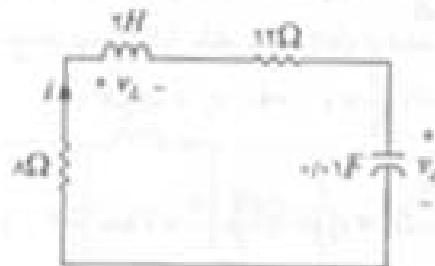


$$i(t^+) = i(t^-) = -\Omega A, \quad v_e(t^+) = v_e(t^-) = V, P$$

$$\text{KVL} \rightarrow A(-\Omega) + v_L(t^+) + [V + (\Omega + \tau)]i(t^+) + v_e(t^+) = 0$$

$$\rightarrow A(-\Omega) + v_L(t^+) + V(-\Omega) + V = 0 \Rightarrow v_L(t^+) = V \Rightarrow \tau \frac{dv_L(t^+)}{dt} = V \Rightarrow \frac{dv_L(t^+)}{dt} = \Omega$$

به ازای  $t > 0$  کلید باز شد و مدار بصورت زیر می‌باشد.



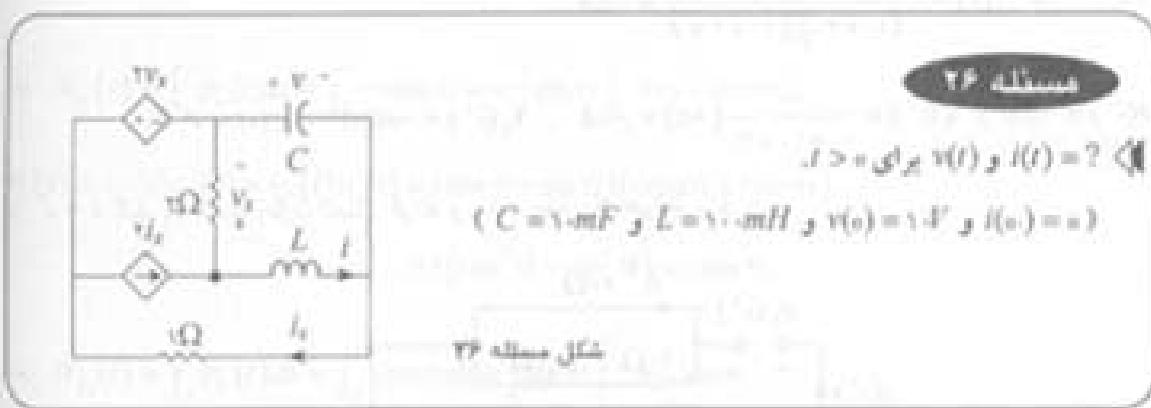


$$A + \gamma \frac{di}{dt} + i\tau^2 + \frac{\lambda}{\sqrt{f+\lambda}} \int i = 0 \rightarrow \frac{di'}{dt'} + \gamma \frac{di}{dt} + \lambda i = 0$$

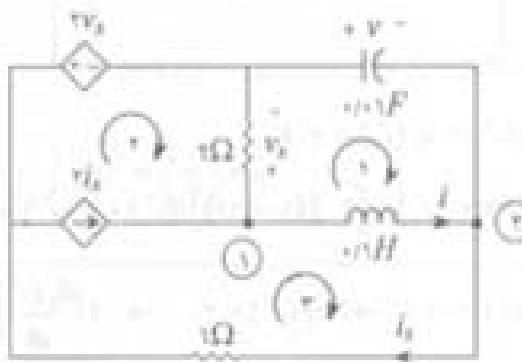
$$\text{مشترک آنها: } i' + \gamma \cdot i + \lambda \cdot i = 0 \rightarrow i = -\alpha \pm j\beta \rightarrow i(t) = e^{-\lambda t} (A \cos \omega t + B \sin \omega t)$$

$$\begin{cases} i(0) = -\alpha \rightarrow A = -\alpha \\ \frac{di(0)}{dt} = j\beta \rightarrow -\alpha \gamma + \lambda B = j\beta \rightarrow B = \frac{\beta}{\lambda} \end{cases} \rightarrow i(t) = e^{-\lambda t} (-\alpha \cos \omega t + \frac{\beta}{\lambda} \sin \omega t), \quad t > 0$$

$$\rightarrow i(t) = \begin{cases} -\alpha, \quad t < 0 \\ e^{-\lambda t} (-\alpha \cos \omega t + \frac{\beta}{\lambda} \sin \omega t), \quad t \geq 0 \end{cases}$$



حل: با توجه به شکل زیر و با استفاده از روش اینتگرال در تعابیر میدانات دیفرانسیل درایم



$$\textcircled{1} \text{ از KCL: } \rightarrow -i + \gamma \frac{dv}{dt} + i_1 + i_2 = 0 \rightarrow i_1 = i - \gamma Dv + i$$

$$\textcircled{2} \text{ از KVL: } \rightarrow v_c + v - i \gamma \frac{di}{dt} = 0 \rightarrow v_c = i \gamma D i - v$$

$$\textcircled{3} \text{ از KCL: } \rightarrow -i \left( i - \gamma D v + i \right) + \frac{i \gamma D i - v}{\gamma} + i = 0 \rightarrow i = \frac{(i - \gamma D i + i \delta)}{(i - \gamma D - i)}$$



۷۷۵) برای مدار شown KVL  $\rightarrow i\left(\frac{1}{4}Dv - v\right) + v + \left(\frac{1}{4}Dv + i\right) = 0$

$$\rightarrow i\left(\frac{1}{4}D\frac{-i + \frac{1}{4}D + \frac{1}{4}D}{i + \frac{1}{4}D - 1}v - v\right) + v + \left(\frac{1}{4}Dv + \frac{i + \frac{1}{4}D + \frac{1}{4}D}{i + \frac{1}{4}D - 1}v\right) = 0$$

$$\rightarrow -i\left(\frac{1}{4}D^2v + \frac{1}{4}Dv + \frac{1}{4}Dv\right) = 0 \rightarrow i_0 \frac{dv}{dt} + v + 10v = 0$$

$$\text{مشخص: } 10v^2 + 10v + 10v = 0 \rightarrow v = -1/10 \pm j/10$$

$$\rightarrow v(t) = e^{-t/100} (A \cos \omega t + B \sin \omega t) \quad , \quad v(0) = 1 \rightarrow A = 1$$

محضی در  $t = 0$  بخوبی انتقال کرده و سلف مدار باز است بنابراین داریم

$$v_{i_1} = \frac{v}{i_1} \rightarrow v_i = i_{i_1}$$

$$\text{و برای KVL} \rightarrow i_{i_1} + v + i_1 = 0 \rightarrow i_1 = -\frac{v}{i_1}$$

در نهایت با توجه به  $KCL$  نوشتند  $i = i_1$  گردید ⑦ داریم

$$-i_1 + \frac{dv}{dt} + i + i_1 = 0 \rightarrow \frac{dv}{dt} = 10(i + i_1) = 10\left(i - \frac{v}{i_1}\right)$$

$$\rightarrow \frac{dv(t)}{dt} = 10\left(i(t) - \frac{v(t)}{i_1}\right) = 10\left(v - \frac{v}{i_1}\right) = -\frac{10v}{i_1} = -100v/i_1$$

$$\rightarrow -10/v \cdot \cancel{v} \cdot D + 100B = -100v/i_1 \rightarrow B = -1/10 \rightarrow v(t) = e^{-t/100} (1 - \cos \omega t - 1/10 \sin \omega t)$$

از طرفی من توان نوشت:

$$i = i_1 = \frac{dv}{dt} - i_1 = \frac{dv}{dt} - \frac{v}{i_1}$$

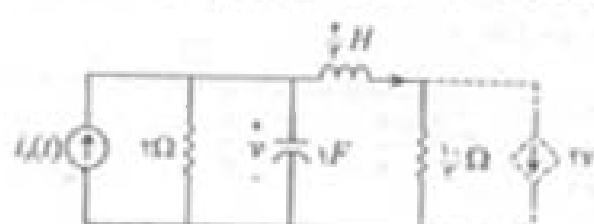
که با جایگذاری  $v(t)$  در رابطه فوق داریم

$$i(t) = v/10 + \sin \omega t - 1/10 e^{-t/100}$$

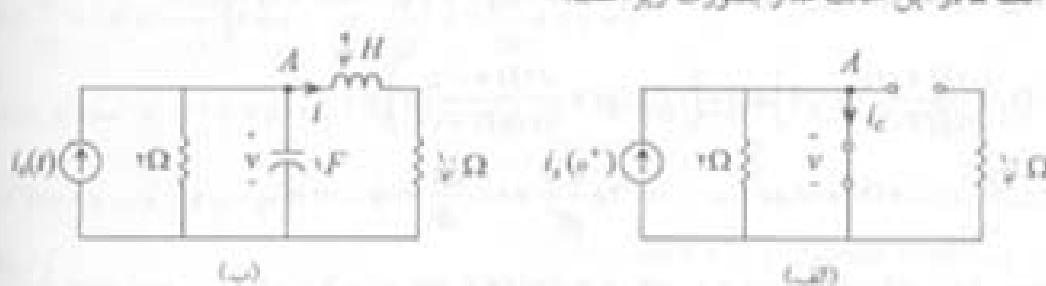
### ۷۷۶) $i(t)$

الف- معادله دیفرانسیل بر حسب  $V$  نوشت و شرایط اولیه را مشخص کنید. پاسخ آنرا بدست آورید.

ب- اگر منع چریان کنترل شده با ولتاژ واگرای مدار فرار داشتم. پاسخ ضربه  $V$  را بدست آورید.



شکل مسئله ۷۷۶



با فرض اینکه  $i_s(t) = 0$  در  $t = 0$  (امال من شود)، در  $t = 0^+$  خازن اتصال کرناه و سلف مدار باز است پس این داریم:

$$v(s^+) = 0 \quad , \quad \frac{dv(s^+)}{dt} = i_c(s^+) = i_s(s^+)$$

محبوبین با توجه به شکل (b) و با استفاده از روش تداش پیوستگی معادلات دینامیکی خواهیم داشت:

$$v = \frac{\tau}{\tau} \frac{di}{dt} + \frac{1}{\tau} i = \frac{\tau}{\tau} Di + \frac{1}{\tau} i \rightarrow i = \frac{\tau}{\tau D + 1} v$$

$$\textcircled{4} \quad \text{KCL} \rightarrow -i_s + \frac{v}{\tau} + \frac{dv}{dt} + i = 0 \rightarrow -i_s + \frac{v}{\tau} + Dv + \frac{\tau}{\tau D + 1} v = 0$$

$$\rightarrow (\tau D' + \tau D + \tau) v = (\tau D + \delta) i_s$$

$$\rightarrow \tau \frac{d'v}{dt'} + \tau \frac{dv}{dt} + \tau v = \tau \frac{di_s}{dt} + \delta i_s \quad , \quad v(s^+) = 0 \quad , \quad \frac{dv(s^+)}{dt} = i_s(s^+)$$

در ادامه با جایگذاری  $i_s(t) = u(t)$  پاسخ یکه مدار را بدست خواهیم آورد.

$$i_s(t) = u(t) = 1 \quad , \quad t > 0 \quad , \quad \frac{di_s(t)}{dt} = \delta(t) = 0 \quad , \quad t > 0$$

$$\rightarrow \tau \frac{d'v}{dt'} + \tau \frac{dv}{dt} + \tau v = 0 \quad , \quad v(s^+) = 0 \quad , \quad \frac{dv(s^+)}{dt} = 1$$

$$\text{با جایگذاری } \tau z' + \tau z + \tau = 0 \rightarrow z = -1, -1 \rightarrow v(t) = K_1 e^{-t} + K_2 t e^{-t} + K_3$$

پاسخ مخصوص پاسخ عمومی

با جایگذاری پاسخ مخصوص در معادله دینامیکی مشخصه  $K_1 = \frac{0}{\tau}$  و  $K_2 = 0$  داشته و با اعمال شرایط اولیه خواهیم

دانست

$$\begin{cases} v(s^+) = 0 \rightarrow K_1 + K_2 + \frac{0}{\tau} = 0 \\ \frac{dv(s^+)}{dt} = 1 \rightarrow -K_1 - \tau K_2 = 1 \end{cases} \rightarrow K_1 = -\frac{1}{\tau} \quad , \quad K_2 = \frac{1}{\tau}$$



$$\rightarrow v(t) = -\frac{\tau}{t} e^{-\frac{t}{\tau}} + \frac{1}{t} e^{-\frac{t}{\tau}} + \frac{0}{t}, \quad t > 0$$

ب - در این حالت مدار بصورت زیر خواهد بود که با استفاده از روش تابعی معادلات دیفرانسیل خواندنیم داشته



$$i_s = i_s - \tau v, \quad v = \frac{\tau}{\tau} \frac{di_s}{dt} + \frac{1}{\tau} i_s = \frac{\tau}{\tau} \frac{di_s}{dt} + \frac{1}{\tau} (i_s - \tau v) = \frac{\tau}{\tau} Di_s + \frac{1}{\tau} i_s - \frac{1}{\tau} \tau v \quad \rightarrow \quad i_s = \frac{\tau v}{\tau D + 1},$$

$$\textcircled{A} \cdot \text{کسری KCL} \rightarrow -\delta(t) + \frac{v}{\tau} + \frac{dv}{dt} + i_s = 0 \quad \rightarrow \quad -\delta(t) + \frac{v}{\tau} + Dv + \frac{dv}{\tau D + 1} v = 0.$$

$$\rightarrow (\tau D^2 + \tau D + 1)v = (\tau D + 1)\delta(t) \rightarrow \tau \frac{d^2 v}{dt^2} + \tau \frac{dv}{dt} + 1v = \tau \delta'(t) + \delta(t)$$

در  $t = 0$  جریان صریح وارون شده و از آنجا که در این لحظه عازم اتصال کوتاه و سلف مدار با خروجی دارد پس  $v(0) = 0$   
نامن جریان صریح از عازم خروجی گذشت (که در اینستد  $v(0) = 0$  خروجی دارد) و در  $t = 0$  جریان عازم صریح  
خروجی خواهد شد پس خواندنیم داشته

$$v(\tau^*) = v(0^+) + \int_{0^+}^{\tau^*} i_s(t) dt = 0 + \int_0^{\tau^*} \delta(t) dt = 0 + 1 = 1V, \quad \frac{dv(\tau^*)}{dt} = i_s(\tau^*) = 0,$$

همچنان که  $\delta'(t) = \delta(t) = 0, \quad t = 0$  خروجی دارد پس این معادله دیفرانسیل خوف را من خواند بصورت زیر

$$\tau \frac{d^2 v}{dt^2} + \tau \frac{dv}{dt} + 1v = 0, \quad v(\tau^*) = 1V, \quad \frac{dv(\tau^*)}{dt} = 0,$$

$$\text{معادله دیفرانسیل: } \tau v' + \tau v + 1v = 0 \quad \rightarrow \quad v = -\frac{\tau}{\tau} \pm j \frac{\sqrt{11}}{\tau}$$

$$\rightarrow v(t) = e^{-\frac{\tau t}{\tau}} \left( A \cos \frac{\sqrt{11}}{\tau} t + B \sin \frac{\sqrt{11}}{\tau} t \right)$$

$$\begin{cases} v(\tau^*) = 1 \rightarrow A = 1 \\ \frac{dv(\tau^*)}{dt} = 0 \rightarrow -\frac{\tau}{\tau} A + \frac{\sqrt{11}}{\tau} B = 0 \rightarrow B = \frac{\tau}{\sqrt{11}} \end{cases} \rightarrow v(t) = e^{-\frac{\tau t}{\tau}} \left( \cos \frac{\sqrt{11}}{\tau} t + \frac{\tau}{\sqrt{11}} \sin \frac{\sqrt{11}}{\tau} t \right), \quad t > 0$$



## مسئله ۷۸

- (۱) الف - معادله دیفرانسیل بنویسد که  $v_c(t)$  را به  $v_s(t)$  ارتباط دارد.
- (۲) ب -  $\beta$  را چنان تعیین کنید که مدار پك نوسان ساز باشد.
- (۳) ب -  $\beta$  را چنان تعیین کنید که مدار پاسخ میرای ضعیف داشته باشد.
- (۴) ت - به ازای  $\omega = 500$  و ورودی یکه واحد، پاسخ حالت صفر  $v_c(t)$  را تعیین کنید.



شکل مسئله ۷۸

حل : الف - با توجه به شکل مسئله داریم

$$i_b = \frac{v_s - v_c}{10}$$

$$\text{KCL} \rightarrow -\frac{v_s - v_c}{10} - \beta \frac{v_s - v_c}{10} + \frac{1}{C} \int v_c dt + \frac{dv_c}{dt} = 0$$

$$\rightarrow -\frac{(\beta + 1)}{10} \frac{dv_c}{dt} - \frac{(\beta + 1)}{10} \frac{dv_c}{dt} + 1 \cdot v_c + \frac{dv_c}{dt} = 0$$

$$\rightarrow \frac{dv_c}{dt} + \frac{(\beta + 1)}{10} \frac{dv_c}{dt} + 1 \cdot v_c = \frac{(\beta + 1)}{10} \frac{dv_c}{dt}, \quad \alpha = \frac{\beta + 1}{10} \rightarrow \alpha = \frac{\beta + 1}{10}$$

$$\omega_0^2 = 1 \dots \rightarrow \omega_0 = 1$$

ب - من دوستم که به ازای  $\alpha = 0$  مدار نوسان ساز (پس تلاطف) خواهد شد

$$\alpha = 0 \rightarrow \frac{\beta + 1}{10} = 0 \rightarrow \beta = -1$$

پ - به ازای  $\alpha < \omega_0$  پاسخ مدار میرای ضعیف خواهد بود

$$\alpha < \omega_0 \rightarrow \frac{\beta + 1}{10} < 1 \dots \rightarrow \beta < 9 \text{۹۹}$$

ت - با جایگذاری  $\beta = 0$  پاسخ حالت صفر  $v_c(t) = 0$  را تعیین خواهیم کرد

$$\beta = 0 \dots, v_c(t) = 0 \rightarrow \frac{dv_c}{dt} + \frac{0 \cdot 1}{10} \frac{dv_c}{dt} + 1 \cdot v_c = \frac{0 \cdot 1}{10} \delta(t)$$

را آشنا که می خواهیم پاسخ حالت صفر را پاییم لذا  $v_c(t) = 0$  خواهد بود و با تکرار گیری از معادله دیفرانسیل در فاصله  $t = 0$  خواهیم داشت.



$$\frac{dV_c(z^*)}{dt} = \frac{dV_c(z^*)}{dt} + \frac{\zeta \cdot \gamma}{\tau_D} (V_c(z^*) - V_c(z^*)) + \gamma \cdot \int_{z^*}^{z^*} V_c dt = \frac{\zeta \cdot \gamma}{\tau_D} \int_{z^*}^{z^*} \delta(t) dt = 0$$

$$\rightarrow \frac{dV_c(z^*)}{dt} = \gamma \cdot \zeta \cdot \frac{\zeta \cdot \gamma}{\tau_D} \rightarrow \frac{dV_c(z^*)}{dt} = \frac{\zeta \cdot \gamma}{\tau_D}$$

لذجیون ای از جی : می باشد باتوجه به مداره دیفرانسیل خروج را من توان بصورت زیر بتوشت

$$\rightarrow \frac{d^2V_c}{dt^2} + \frac{\zeta \cdot \gamma}{\tau_D} \frac{dV_c}{dt} + \gamma \cdot V_c = 0 \quad , \quad V_c(z^*) = 0 \quad , \quad \frac{dV_c(z^*)}{dt} = \frac{\zeta \cdot \gamma}{\tau_D}$$

$$\text{مشخصه دیفرانسیل} : s^2 + \frac{\zeta \cdot \gamma}{\tau_D} s + \gamma = 0 \rightarrow s = -\zeta/\tau_D, -\gamma/\zeta \rightarrow V_c(t) = K_1 e^{-\zeta t/\tau_D} + K_2 e^{-\gamma t/\zeta}$$

$$\begin{cases} V(z^*) = 0 \rightarrow K_1 + K_2 = 0 \\ \frac{dV(z^*)}{dt} = \frac{\zeta \cdot \gamma}{\tau_D} \rightarrow -\zeta/\tau_D K_1 - \gamma/\zeta K_2 = \frac{\zeta \cdot \gamma}{\tau_D} \rightarrow K_1 = 15/\tau_D \quad , \quad K_2 = -15/\tau_D \end{cases}$$

$$\rightarrow V_c(t) = 15/\tau_D e^{-t/\tau_D} - 15/\tau_D e^{-\gamma t/\zeta} \quad , \quad t > 0$$

### مسئله ۲۸



Q) الگ - مداره دیفرانسیل بر حسب V بذمت  
(I\_L(t) = I\_L , V\_c(t) = V\_c ) (اورجین)

Q) ب) باعورودی صفر V را برای  
I\_L(t) بذمت اورجین

حل : الگ - مداره دیفرانسیل خواسته شده مطابق حل مسئله ۱۷ بصورت زیر می باشد

$$\frac{d^2V}{dt^2} + 4 \frac{dV}{dt} + 4V = 0$$

لذجیون ای از جی : مداره دیفرانسیل خروج خواهد بود

$$\text{مشخصه دیفرانسیل} : s^2 + 4s + 4 = 0 \rightarrow s = -2 \pm j \rightarrow V(t) = e^{-2t} (A \cos t + B \sin t)$$

با توجه به حل مسئله ۱۷ شرط اولیه  $\frac{dV(t)}{dt}$  بصورت زیر بذمت می آید

$$V_c(t) = 1 - 1 + 2V_L(t) - 2 = 0 \rightarrow V_L(t) = \frac{1}{2}V \quad , \quad \frac{dV(t)}{dt} + 4 + \frac{2 - 2}{t} = 0 \rightarrow \frac{dV(t)}{dt} = -1$$



$$\begin{cases} v(t) = \tau \rightarrow A = \tau \\ \frac{dv(t)}{dt} = -1 \rightarrow -A + B = -1 \rightarrow B = 1 \end{cases} \rightarrow v(t) = e^{-t} (\tau \cos t + \sin t), \quad t \geq 0$$

## توضیحات

الف-  $R_m$  را چنان تعیین کنید که مدار میرایی شدید باشد.

ب-  $R_m$  را چنان تعیین کنید که  $Q = 1$  باشد.

ب- به ازای  $\frac{1}{\tau} = 1$  باخ (۱) را برای شرط اولی سفر و ورودی یک واحد تعیین کنید.



مثال مسئله ۷

حل:

$$\textcircled{A}: \text{از KCL} \rightarrow -i_s + \frac{v}{1} + \tau \frac{dv}{dt} + \frac{v - v_f}{1} = 0 \rightarrow v_f = \tau \frac{dv}{dt} + \tau v - i_s$$

$$\textcircled{B}: \text{از KCL} \rightarrow \frac{\left( \tau \frac{dv}{dt} + \tau v - i_s \right) - v}{1} + \frac{1}{1} \frac{d}{dt} \left( \tau \frac{dv}{dt} + \tau v - i_s \right) + R_m v = 0$$

$$\rightarrow \frac{d^2 v}{dt^2} + \frac{v}{1} + \frac{1 + R_m}{1} v = -\frac{1}{1} \frac{di_s}{dt} + \frac{i_s}{1}$$

$$\rightarrow \omega_0^2 = \frac{1}{1} \rightarrow \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{1}} \quad \omega_0' = \frac{1 + R_m}{1} \rightarrow \omega_0' = \sqrt{\frac{1 + R_m}{1}}$$

الف- به ازای  $\omega_0$  مدار میرایی شدید خواهد بود

$$\omega_0 > \omega_s \rightarrow \frac{V}{A} > \sqrt{\frac{1 + R_m}{1}} \rightarrow \frac{1 + R_m}{1} < \frac{V^2}{A^2} \rightarrow R_m < \frac{VA^2}{1 + R_m}$$

ب- با توجه به تعریف ضریب کیفیت مدار (Q) داریم

$$Q = \frac{\omega_0}{\omega_s} = 1 \rightarrow \frac{\sqrt{\frac{1 + R_m}{1}}}{\frac{V}{A}} = 1 \rightarrow R_m = \frac{V}{A}$$



پ - با جایگذاری  $v(t) = u(t)$  و  $R_n = \frac{A}{\sqrt{\tau}}$  داشته:

$$\frac{d^2v}{dt^2} + \frac{V}{t} \frac{dv}{dt} + \frac{V}{\sqrt{\tau}} v = \frac{1}{t} \delta(t) + \frac{1}{t} u(t)$$

از آنجا که شرایط اولیه صفر است لذا و با انتگرال گیری از معادله فوق  
در فاصله  $t = 0$  تا  $t$  داشته:

$$\begin{aligned} \frac{dv(t)}{dt} - \frac{dv(0)}{dt} + \frac{V}{t} \left( v(t) - v(0) \right) + \frac{V}{\sqrt{\tau}} \int_0^{t^*} v dt &= \frac{1}{t} \int_0^{t^*} \delta(t) dt + \frac{1}{t} \int_0^{t^*} u(t) dt \\ \Rightarrow \frac{dv(t)}{dt} - v(0) + \frac{V}{t} v(0) &= \frac{1}{t} + \frac{1}{t} \int_0^{t^*} u(t) dt \end{aligned}$$

معجزن بران  $t > 0$  عواید یعنی بنا بر این معادله دیراسیل فوق را می توان بصورت زیر  
نوشت:

$$\frac{d^2v}{dt^2} + \frac{V}{t} \frac{dv}{dt} + \frac{V}{\sqrt{\tau}} v = \frac{1}{t}, \quad v(0) = 0, \quad \frac{dv(0)}{dt} = \frac{1}{t}, \quad t > 0$$

با حل گذاشتن  $x^2 + \frac{V}{t}x + \frac{V}{\sqrt{\tau}} = 0$  داشته باشیم  $x = -\frac{V}{A} \pm \sqrt{\frac{V^2}{A^2} - \frac{4V}{\sqrt{\tau}}}$

$$\Rightarrow v(t) = e^{-\frac{V}{A}t} \underbrace{\left( A \cos \frac{\sqrt{\tau}}{A}t + B \sin \frac{\sqrt{\tau}}{A}t \right)}_{\text{باش خصوص}} + C$$

باش خصوص

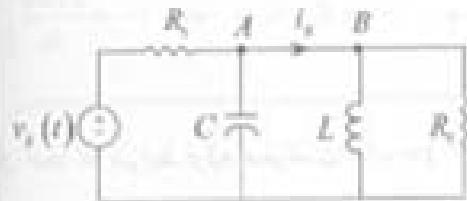
با جایگذاری باش خصوص در معادله دیراسیل شرایط اولیه داریم  $C = \frac{A}{\sqrt{\tau}}$  و  $\frac{V}{A}C = \frac{1}{t}$

$$\begin{cases} v(0) = 0 \rightarrow A + \frac{A}{\sqrt{\tau}} = 0 \rightarrow A = -\frac{A}{\sqrt{\tau}} \\ \frac{dv(0)}{dt} = \frac{1}{t} \rightarrow -\frac{V}{A} + \frac{\sqrt{\tau}}{A}B = \frac{1}{t} \rightarrow B = \frac{t\sqrt{\tau}}{A} \end{cases}$$

$$\Rightarrow v(t) = e^{-\frac{V}{A}t} \left( -\frac{A}{\sqrt{\tau}} \cos \frac{\sqrt{\tau}}{A}t - \frac{t\sqrt{\tau}}{A} \sin \frac{\sqrt{\tau}}{A}t \right) + \frac{A}{\sqrt{\tau}}, \quad t > 0$$



## مسئله ۷۱



۱) معادله دیفرانسیل بر حسب  $i_s$  شکل داده و برای پاسخ مطرح را حساب کنید.  
 $R_s = R_c = C = L = 1$

شکل مسئله

$$v_C = v_L$$

$$\textcircled{B} \text{, طبق KCL} \rightarrow -i_s + \frac{1}{L} \int v_s + \frac{v_L}{R_s} = 0 \rightarrow -\frac{di_s}{dt} + \frac{v_s}{L} + \frac{1}{R_s} \frac{dv_s}{dt} = 0$$

$$\rightarrow -Di_s + \frac{v_s}{L} + \frac{Dv_s}{R_s} = 0 \rightarrow v_s = \frac{LR_s D}{LD + R_s} i_s$$

$$\textcircled{C} \text{, طبق KCL} \rightarrow \frac{v_C - v_s}{R_s} + C \frac{dv_s}{dt} + i_s = 0 \rightarrow R_s C \frac{dv_s}{dt} + v_s + R_s i_s = v_s$$

$$\rightarrow R_s C D v_s + v_s + R_s i_s = v_s \rightarrow R_s C D \frac{LR_s D}{LD + R_s} i_s + \frac{LR_s D}{LD + R_s} i_s + R_s i_s = v_s$$

$$\rightarrow (R_s R_s LCD^2 + L(R_s + R_s)D + R_s R_s) i_s = LD v_s + R_s v_s$$

$$\rightarrow R_s R_s LC \frac{d^2 i_s}{dt^2} + L(R_s + R_s) \frac{di_s}{dt} + R_s R_s i_s = L \frac{dv_s}{dt} + R_s v_s$$

$\rightarrow$  طبق پردازش پاسخ مطرح  $v_s(t) = \delta(t)$  با  $R_s = R_c = L = C = 1$  (جی) که نتیجه

$$\frac{d^2 i_s}{dt^2} + 2 \frac{di_s}{dt} + i_s = \delta'(t) + \delta(t)$$

$$\rightarrow \left( \frac{d^2 i_s}{dt^2} + \frac{di_s}{dt} \right) + \left( \frac{di_s}{dt} + i_s \right) = \delta'(t) + \delta(t)$$

$$\rightarrow \frac{d}{dt} \left( \frac{di_s}{dt} + i_s \right) + \left( \frac{di_s}{dt} + i_s \right) = \frac{d\delta(t)}{dt} + \delta(t) \rightarrow \frac{di_s}{dt} + i_s = \delta(t)$$

آنکه جزوی از طریقین مطالعه فرق در ذات است اما همچنان

$$i_s(s^+) - i_s(s^-) + \int_{s^-}^{s^+} i_s = \int_{s^-}^{s^+} \delta(t) \rightarrow i_s(s^+) - s + s = 1 \rightarrow i_s(s^+) = 1$$



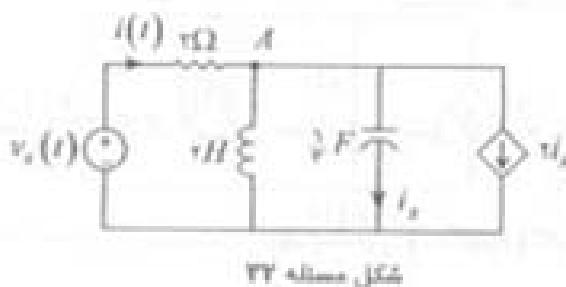
محضیون به ازای  $t > 0$  می‌بینند که معادله دیفرانسیل را می‌توان بصورت زیر بنویسند.

$$\frac{di_s}{dt} + i_s = 0 \quad , \quad i_s(0^+) = 1 \quad , \quad t > 0$$

معادله مشابه:  $v_s + 1 = 0 \rightarrow v_s = -1 \rightarrow i_s(t) = Ke^{-t} \quad , \quad i_s(0^+) = 1 \rightarrow K = 1$

$$\rightarrow i_s(t) = e^{-t} \quad , \quad t > 0$$

### مسئله ۷



(۱) پاسخ ضربه  $i$  را بدست آورید.

(۲) شرایط اولیه معادله دیفرانسیل  $i$  را با فرض  $i_L(0) = I_0$  و  $v_C(0) = V_0$  بدست آورید.

حل: با توجه به شکل مسئله داریم

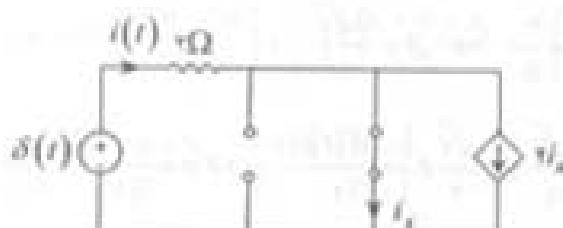
$$i = \frac{v_s - v_c}{\tau} \rightarrow v_c = v_s - \tau i \quad , \quad v_L = v_c = v_s - \tau i \quad , \quad i_s = \frac{1}{\tau} \frac{dv_c}{dt} = \frac{1}{\tau} \frac{di}{dt}$$

$$\textcircled{A} \text{ کسری } KCL \rightarrow -i + \frac{1}{\tau} \int (v_s - vi) dt + \left( \frac{1}{\tau} \frac{dv_s}{dt} - \frac{1}{\tau} \frac{di}{dt} \right) + \tau \left( \frac{1}{\tau} \frac{dv_s}{dt} - \frac{1}{\tau} \frac{di}{dt} \right) = 0$$

$$\rightarrow -i + \frac{1}{\tau} + \int (v_s - vi) dt + \frac{dv_s}{dt} - \frac{1}{\tau} \frac{di}{dt} = 0 \rightarrow -\frac{di}{dt} + \frac{v_s}{\tau} - i + \frac{d'v_s}{dt'} - \frac{1}{\tau} \frac{d'i}{dt'} = 0$$

$$\rightarrow \frac{d'i}{dt'} + \frac{di}{dt} + i = \frac{d'v_s}{dt'} + \frac{v_s}{\tau} = \frac{d'\delta(t)}{dt'} + \frac{\delta(t)}{\tau}$$

در  $t = 0$  دنگ ضربه اعمال شده، خازن اتصال کرنا و سلف مدار باز خواهد بود



بنابراین جریان ضربه  $\frac{\delta(t)}{\tau}$  در  $t = 0$  از مقاومت  $\Omega$  خواهد گذشت پس  $\frac{\delta(t)}{\tau}$  فتحی از پاسخ ضربه خواهد بود

جریان ضربه گذرنده از خازن برآمده است با:



$$v_L = i = \frac{\delta(t)}{r} \rightarrow i_L = \frac{\delta(t)}{r} \rightarrow v_c(s^+) = v_c(s^-) + \frac{1}{r} \int_{s^-}^{s^+} \frac{\delta(t)}{r} dt = \frac{1}{r} V$$

نماینده جریان مدار بصرورت زیر خواهد بود  $\delta(t) = v$ ,  $t = s^+$



$$\rightarrow i(s^+) = \frac{V}{r} = \frac{v}{t}$$

محضین با استگاهی کمتر از معادله دیفرانسیل در بازه  $s^- < t < s^+$  معتبر نمایند

$$\begin{aligned} r \frac{di(s^+)}{dt} - r \frac{di(s^-)}{dt} + i(s^+) - i(s^-) + \int_{s^-}^{s^+} idt &= \int_{s^-}^{s^+} \delta'(t) dt + \int_{s^-}^{s^+} \frac{\delta(t)}{r} dt \\ \rightarrow r \frac{di(s^+)}{dt} - r - \frac{v}{t} - v + v &= v + \frac{1}{r} \rightarrow \frac{di(s^+)}{dt} = \frac{r}{A} \end{aligned}$$

با توجه به معادله دیفرانسیل فوق را می‌توان بصورت زیر بیان کرد

$$r \frac{di}{dt} + \frac{di}{dt} + i = v \quad , \quad i(s^+) = -\frac{v}{t} A \quad , \quad \frac{di(s^+)}{dt} = \frac{r}{A}$$

$$\text{مشابه مثلث: } rj^2 + j + 1 = 0 \rightarrow j = -\frac{1}{r} \pm j \frac{\sqrt{V}}{r}$$

$$\rightarrow i(t) = e^{-\frac{1}{r}t} \left( A \cos \frac{\sqrt{V}}{r} t + B \sin \frac{\sqrt{V}}{r} t \right) + \frac{\delta(t)}{r}$$

$$i(s^+) = -\frac{v}{t} \rightarrow A = -\frac{v}{t}$$

$$\left| \frac{di(s^+)}{dt} = \frac{r}{A} \right. \rightarrow -\frac{1}{r} A + \frac{\sqrt{V}}{r} B = \frac{r}{A} \rightarrow B = \frac{2\sqrt{V}}{rA}$$

$$\rightarrow i(t) = e^{-\frac{1}{r}t} \left( -\frac{1}{r} \cos \frac{\sqrt{V}}{r} t + \frac{2\sqrt{V}}{rA} \sin \frac{\sqrt{V}}{r} t \right) + \frac{\delta(t)}{r} \quad , \quad t > s$$

برهان:  $i = i_L + i_C$  نماینده جریان مدار بصرورت زیر خواهد بود

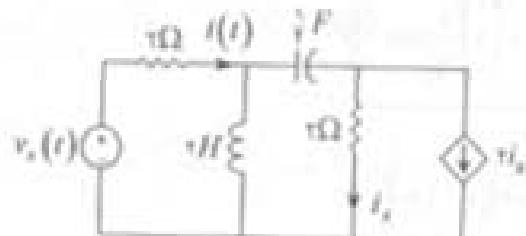
$$I = \frac{v_E - v_C}{r} \rightarrow I(s) = \frac{v_E(s) - v_C(s)}{r} = \frac{v_E(s) - v_s}{r} \quad , \quad I = I_L + i_L \rightarrow i_L = \frac{I - I_L}{r}$$



$$i = \frac{v_L - v_C}{r} \rightarrow \frac{di}{dt} = \frac{1}{r} \left( \frac{dv_L}{dt} - \frac{dv_C}{dt} \right) = \frac{1}{r} \left( \frac{dv_L}{dt} - r i_L \right) = \frac{1}{r} \left( \frac{dv_L}{dt} - i + i_C \right)$$

$$\rightarrow \frac{di(t)}{dt} = \frac{1}{r} \left( \frac{dv_L(t)}{dt} - \frac{v_L(t) - V_0}{r} + i_C \right)$$

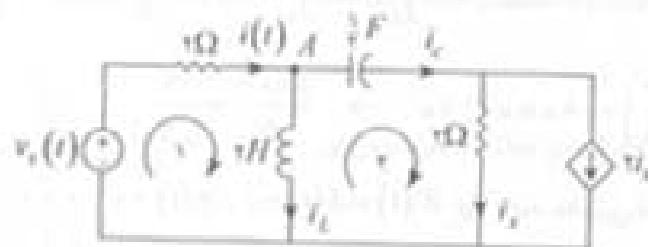
مسئله ۷۷



Q) پاسخ پنهانی و ضربه خروجی را بدست آورید

شکل مسئله ۷۷

حل: شکل مسئله را مجدداً بصورت زیر رسم می‌کنیم



$$\textcircled{1} \text{ مطابق KVL: } \rightarrow -v_s + ri + \tau \frac{di}{dt} = 0 \rightarrow -v_s + ri + \tau Di_L = 0 \rightarrow i_L = \frac{v_s - ri}{\tau D}$$

$$\textcircled{2} \text{ مطابق KCL: } \rightarrow -i + i_L + i_C = 0 \rightarrow -i + \frac{v_s - ri}{\tau D} + i_C = 0 \rightarrow i_C = \frac{\tau Di + ri - v_s}{\tau D}$$

$$\rightarrow i_C = \tau i_L \rightarrow i_L = \frac{1}{\tau} \left( \frac{\tau Di + ri - v_s}{\tau D} \right)$$

$$\textcircled{3} \text{ مطابق KVL: } \rightarrow -r \frac{d}{dt} \left( \frac{v_s - ri}{\tau D} \right) + \frac{1}{\tau} \int \frac{\tau Di + ri - v_s}{\tau D} + \frac{1}{\tau} \left( \frac{\tau Di + ri - v_s}{\tau D} \right) = 0$$

$$\rightarrow -\tau D \frac{v_s - ri}{\tau D} + \frac{1}{\tau} \frac{\tau Di + ri - v_s}{\tau D} + \frac{1}{\tau} \frac{\tau Di + ri - v_s}{\tau D} = 0$$

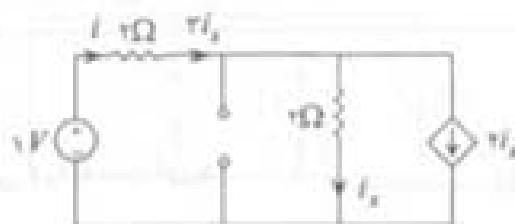
$$\rightarrow (\tau^2 D^2 + \tau^2 D + \tau^2) i = (\tau D^2 + \tau D + \tau) v_s$$

$$\rightarrow \tau^2 \frac{di}{dt} + \tau^2 \frac{di}{dt} + \tau^2 i = \tau \frac{dv_s}{dt} + \tau \frac{dv_s}{dt} + \tau v_s$$

در ادامه با جایگذاری  $i(t) = u(t)$  باقی بله را بدست خواهیم آورد

$$\psi \frac{d^2i}{dt^2} + \psi \frac{di}{dt} + \psi i = \psi \delta'(t) + \psi \delta(t) + \psi u(t)$$

در  $t = 0^+$  خازن اتصال کوتاه و سلف مدار باز خواهد بود بنابراین مدار بصورت زیر می‌باشد



$$-\psi + \tau(i_s) + U_s = 0 \rightarrow i_s = \frac{1}{\tau} \rightarrow i(s^+) = \tau i_s(s^+) = \frac{\tau}{\tau}$$

محاسبات با استفاده از معادله دیفرانسیل در غایب  $u$  با  $i$  خواهیم داشت

$$\frac{d^2i(s^+)}{dt^2} - \psi \frac{di(s^+)}{dt} + \psi i(s^+) - \psi i(s^+) + \psi \int_{s^+}^{s^+} i = \psi \int_{s^+}^{s^+} \delta'(t) + \psi \int_{s^+}^{s^+} \delta(t) + \psi \int_{s^+}^{s^+} u(t)$$

$$\rightarrow \psi \frac{di(s^+)}{dt} - \psi + \psi \left( \frac{\tau}{\tau} \right) - \psi + \psi = \psi + \psi + \psi \rightarrow \frac{di(s^+)}{dt} = -\frac{\psi}{\tau}$$

من دو تهم که به ازای  $\psi$  من باشد بنابراین معادله دیفرانسیل را من توان بصورت زیر بیان کرد

$$\psi \frac{d^2i}{dt^2} + \psi \frac{di}{dt} + \psi i = \psi \quad , \quad i(s^+) = \frac{\tau}{\tau} \quad , \quad \frac{di(s^+)}{dt} = -\frac{\psi}{\tau} \quad , \quad t > 0$$

$$\text{معادله مشخصه: } \psi g'' + \psi g + \psi = 0 \rightarrow g = -\frac{\psi}{\tau} \pm j \frac{\sqrt{\tau}}{\tau}$$

$$\rightarrow i(t) = e^{-\frac{\psi}{\tau}t} \underbrace{\left( A \cos \frac{\sqrt{\tau}}{\tau}t + B \sin \frac{\sqrt{\tau}}{\tau}t \right)}_{\text{باقی بله}} + C$$

باقی بله

با جایگذاری باقی بله در معادله دیفرانسیل  $C = \frac{1}{\tau}$  و  $\psi C = \psi$  شده و با اتصال شرایط اولیه داریم

$$\left\{ \begin{array}{l} i(s^+) = \frac{\tau}{\tau} \\ \frac{di(s^+)}{dt} = -\frac{\psi}{\tau} \end{array} \right. \rightarrow A + \frac{1}{\tau} = \frac{\tau}{\tau} \rightarrow A = -\frac{1}{\tau}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} i(s^+) = \frac{\tau}{\tau} \\ \frac{di(s^+)}{dt} = -\frac{\psi}{\tau} \end{array} \right. \rightarrow -\frac{1}{\tau} A + \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} B = -\frac{\psi}{\tau} \rightarrow B = -\frac{5\sqrt{\tau}}{18}$$

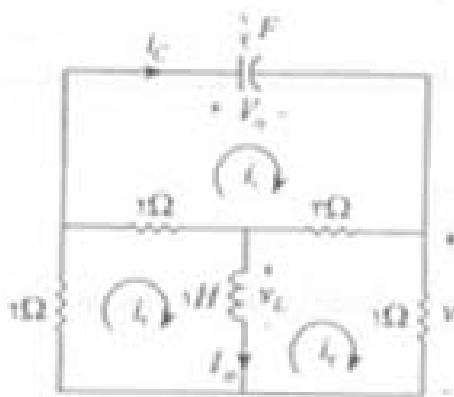


$$s(t) = i(t) = u(t)e^{-\frac{1}{\tau}t} \left( -\frac{1}{A} \cos \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t - \frac{5\sqrt{\tau}}{18} \sin \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t \right) + v(t)$$

از آنجا که مدار خط و تغییر تابعی با زمان است لذا باسخ غیره مشتق باسخ آن تغییر نماید به این

$$\begin{aligned} h(t) &= \frac{di(t)}{dt} = \delta(t)e^{-\frac{1}{\tau}t} \left( -\frac{1}{A} \cos \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t - \frac{5\sqrt{\tau}}{18} \sin \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t \right) \\ &\quad + u(t) \left[ -\frac{1}{\tau} e^{-\frac{1}{\tau}t} \left( -\frac{1}{A} \cos \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t - \frac{5\sqrt{\tau}}{18} \sin \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t \right) + e^{-\frac{1}{\tau}t} \left( \frac{\sqrt{\tau}}{18} \sin \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t - \frac{5}{18} \cos \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t \right) \right] + \frac{\delta(t)}{\tau} \\ &= e^{-\frac{1}{\tau}t} \left( -\frac{1}{A} \cos \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t - \frac{5\sqrt{\tau}}{18} \sin \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t \right) + \delta(t) + u(t)e^{-\frac{1}{\tau}t} \left( -\frac{1}{\tau} \cos \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t + \frac{5\sqrt{\tau}}{18} \sin \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t \right) + \frac{\delta(t)}{\tau} \\ \rightarrow h(t) &= u(t)e^{-\frac{1}{\tau}t} \left( -\frac{1}{\tau} \cos \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t + \frac{5\sqrt{\tau}}{18} \sin \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t \right) + \frac{\tau \delta(t)}{A - \tau} \end{aligned}$$

## مسئله ۳۷



الف- معادلات منس و انتو و معادله دیفرانسیل بر حسب متغیر  $t$  بدست اورید.

ب- فرکانسی طیس  $V$  را تعیین کنید.

ج- معادلات دیفرانسیل بر حسب ولتاژ دو سر خازن و جریان سلف تعیین کنید و فرکانسی طیس آنها را نیز بدست اورید.

شکل مسئله ۳۷

حل: الف- با توجهن معادلات  $KVL$  برای منتهای مدار داریم

$$V_s + \frac{1}{\tau} \int i_1 dt + \tau(i_1 - i_r) + \tau(i_r - i_1) = 0$$

$$\rightarrow V_s + \tau \left( \frac{di_1}{dt} - \frac{di_r}{dt} \right) + \tau \left( \frac{di_r}{dt} - \frac{di_1}{dt} \right) = 0$$

$$V_s + \tau(i_1 - i_r) + \frac{d(i_1 - i_r)}{dt} = 0$$

$$\tau \text{ برای مش } KVL \rightarrow \frac{d(l_c - l_r)}{dt} + \tau(l_c - l_r) + l_r = 0$$

با توجه به مدار  $v = v$  می باشد و با استفاده از تابع انتگرال چرخانی معادلات دیفرانسیل داریم

$$\begin{aligned} & \begin{cases} (5D + 1)l_c - \tau Dl_r - \tau Dv = 0 \\ -\tau l_c + (D + \tau)l_r - Dv = 0 \\ -\tau l_c - Dl_r + (D + \tau)v = 0 \end{cases} \rightarrow v = \frac{\begin{vmatrix} 5D + 1 & -\tau D & 0 \\ -\tau & D + \tau & 0 \\ -\tau & -D & 0 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 5D + 1 & -\tau D & -\tau D \\ -\tau & D + \tau & -D \\ -\tau & -D & D + \tau \end{vmatrix}} = \frac{0}{15D^2 + 11D + \tau^2} \\ & \rightarrow (15D^2 + 11D + \tau^2)v = 0 \rightarrow 15 \frac{dv}{dt} + 11 \frac{dv}{dt} + \tau^2 v = 0 \end{aligned}$$

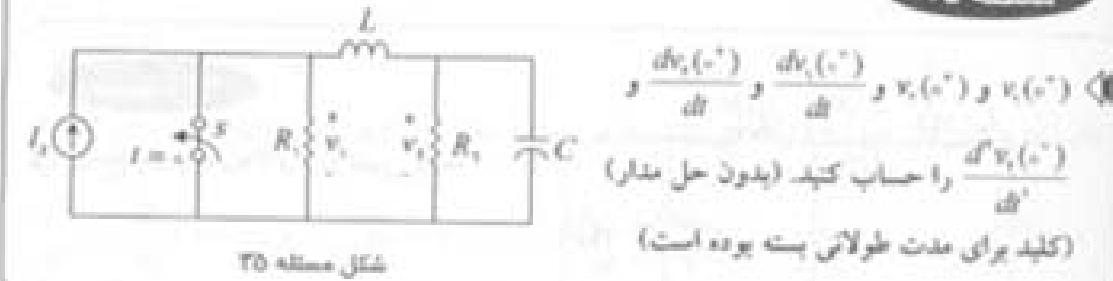
ب - فرکانسی طیعی  $\omega$  جوابی معادله مشخصه معادله دیفرانسیل فوق می باشد

$$\text{معادله مشخصه: } 15\omega^2 + 11\omega + \tau^2 = 0 \rightarrow \omega = -1/\tau \pm \sqrt{1/\tau^2 - 1/25}$$

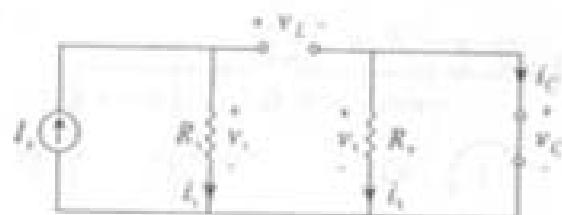
پ - با استفاده از دستگاه معادلات لست (لفت) داریم

$$\begin{aligned} l_c = l_r = \frac{0}{15D^2 + 11D + \tau^2} \rightarrow (15D^2 + 11D + \tau^2)l_c = 0 \\ l_r = \frac{1}{\tau} \frac{dv_c}{dt} = \frac{1}{\tau} Dv_C \rightarrow (15D^2 + 11D + \tau^2) \frac{1}{\tau} Dv_C = 0 \rightarrow (15D^2 + 11D + \tau^2)v_C = 0 \\ \rightarrow 15 \frac{dv_c}{dt} + 11 \frac{dv_c}{dt} + \tau^2 v_c = 0 \rightarrow v_c = -1/\tau \pm \sqrt{1/\tau^2 - 1/25} \\ l_L = l_c - l_r = \frac{0}{15D^2 + 11D + \tau^2} - \frac{0}{15D^2 + 11D + \tau^2} \rightarrow (15D^2 + 11D + \tau^2)l_L = 0 \\ \rightarrow 15 \frac{dl_L}{dt} + 11 \frac{dl_L}{dt} + \tau^2 l_L = 0 \rightarrow l_L = -1/\tau \pm \sqrt{1/\tau^2 - 1/25} \end{aligned}$$

نتیجه اینکه در یک مدار خطی و تغیر ناپذیر با (مان فرکانس های طیعی متغیر های تابعی شاخه ها) یکسان بوده و اگر ورودی های مدار صفر باشد معادلات دیفرانسیل متغیر های مدار نیز یکسان خواهد بود



حل: به ازای  $I <= 0$  کلید بسته بوده استراین می باشد در  $v_L(t) = v_C(t) = v_i(t) = v_o(t) = 0$  و عازم اتصال کوتاه و سلف مدار باز می باشد استراین داریم  $I = v_o$



$$\begin{cases} v_i(t) = v_o(t) = 0 \\ i_L(t) = i_o(t) = 0 \end{cases} \rightarrow v_i(t) = 0, \quad v_o(t) = R_i I_s$$

برای محاسبه  $\frac{dv_i(t)}{dt}$  من نوان نوشت

$$I_o = I_s - i_L \rightarrow v_i = R_i(I_s - i_L) \rightarrow \frac{dv_i}{dt} = R_i \left( \frac{dI_s}{dt} - \frac{di_L}{dt} \right) = R_i \left( 0 - \frac{v_L}{L} \right)$$

$$v_L(t) = v_i(t) = R_i I_s \rightarrow \frac{dv_i(t)}{dt} = -\frac{R_i^2}{L} I_s$$

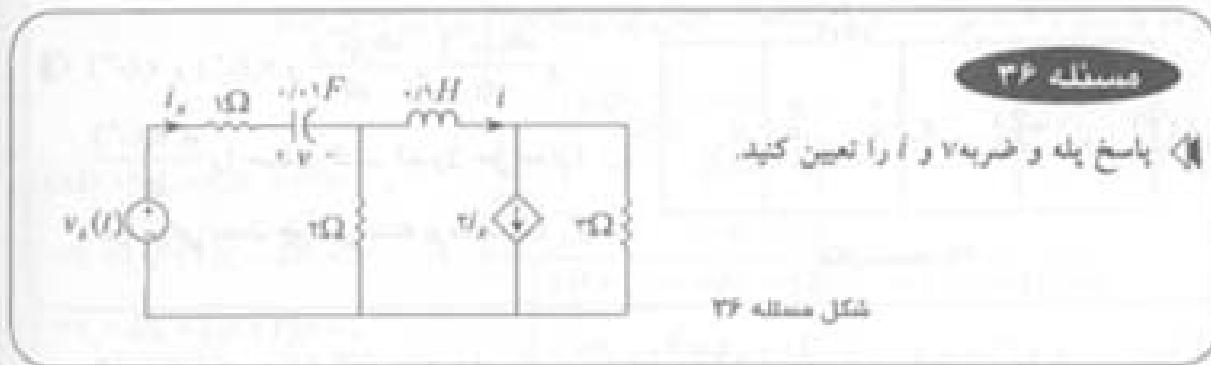
برای محاسبه  $\frac{dv_o(t)}{dt}$  داریم

$$v_i = v_o \rightarrow \frac{dv_o}{dt} = \frac{dv_i}{dt} = \frac{i_L}{C}, \quad i_o(t) = -\frac{v_o(t)}{R_i} = 0 \rightarrow \frac{dv_o(t)}{dt} = \frac{i_o(t)}{C} = 0$$

و در نهایت با محاسبه  $\frac{d^2 v_o(t)}{dt^2}$  می توانم کرد

$$\frac{dv_o}{dt} = \frac{i_L}{C} = \frac{i_o - i_L}{C} \rightarrow \frac{d^2 v_o}{dt^2} = \frac{1}{C} \left( \frac{di_L}{dt} - \frac{di_o}{dt} \right) = \frac{1}{C} \left( \frac{v_L}{L} - \frac{dI_s}{dt} \right)$$

$$v_L(t) = R_i I_s \quad , \quad \frac{dI_s(t)}{dt} = R_i \frac{dv_s(t)}{dt} = 0 \quad \rightarrow \quad \frac{d^2 v_s(t)}{dt^2} = \frac{R_i}{LC} I_s$$



حل: مدار فوق را مجدداً بصورت زیر درسم می‌کنیم



$$v_B - v_C = v_L \quad \rightarrow \quad v_i - v_C = \tau \frac{di}{dt} \quad \rightarrow \quad \tau(i_s - i) - v_C = \tau \frac{di}{dt} \quad \rightarrow \quad v_C = -\tau \frac{di}{dt} + \tau i + v_i$$

$$\textcircled{O} \text{ } \mathcal{KCL} \rightarrow -i + \tau i_s + \frac{1}{\tau} \left( \tau \frac{di}{dt} - \tau i + v_i \right) = 0 \quad \rightarrow \quad i_s = \frac{1}{\tau} \left( \tau \frac{di}{dt} + \tau i \right)$$

$$\rightarrow i_s = \frac{1}{\tau} (D + \tau \cdot) i \quad , \quad i_s = i_s - i = \frac{1}{\tau} (D - \tau \cdot) i$$

$$\textcircled{O} \text{ } \mathcal{KVL} \rightarrow -v_s + \frac{1}{\tau} (D + \tau \cdot) i + \frac{1}{\tau} \int_{A_1}^A (D + \tau \cdot) i + \frac{1}{\tau} (D - \tau \cdot) i$$

$$\rightarrow -\lambda \cdot v_s + (D + \tau \cdot) i + \frac{1}{D} (D + \tau \cdot) i + (\tau D - \tau \cdot) i = 0$$

$$(D + \tau \cdot + \lambda \cdot D + \lambda \cdot \tau \cdot) i = \lambda \cdot D v_s \quad \rightarrow \quad \tau \frac{d^2 i}{dt^2} + \lambda \cdot \frac{di}{dt} + \lambda \cdot \tau \cdot i = \lambda \cdot \frac{dv_s}{dt}$$

$$\rightarrow \tau \frac{d^2 i}{dt^2} + \lambda \cdot \frac{di}{dt} + \lambda \cdot \tau \cdot i = \lambda \cdot \delta(t)$$

$$\rightarrow \tau \frac{d^2 i}{dt^2} + \lambda \cdot \frac{di}{dt} + \lambda \cdot \tau \cdot i = \lambda \cdot \delta(t)$$



در  $t = 0$  سلف مدار باز است بنابراین  $i(0) = 0$  و با انتگرال گیری در فاصله  $[0, t]$  در معادله دیفرانسیل

می‌شود

$$\tau \frac{di(t)}{dt} + A_1 i = 0 \quad \Rightarrow \quad \frac{di(t)}{dt} = -\frac{A_1}{\tau} i$$

من نویم که از آنجاکه  $\delta(t) = 0$ ،  $t > 0$  می‌باشد بنابراین معادله دیفرانسیل فوق را من نویسند

$$\tau \frac{di(t)}{dt} + A_1 i = 0 \quad \Rightarrow \quad i(t) = C e^{-\frac{A_1}{\tau} t}$$

$$\text{مشخص: } \tau i^2 + A_1 i + A_2 \dots = 0 \quad \Rightarrow \quad i = -A_2 \pm j\tau A_1$$

$$\Rightarrow i(t) = e^{-\frac{A_1}{\tau} t} (A \cos \tau t + B \sin \tau t), \quad t > 0$$

$$\begin{cases} i(0) = 0 \quad \Rightarrow \quad A = 0 \\ \frac{di(0)}{dt} = \frac{A_1}{\tau} \quad \Rightarrow \quad -A_2 A + \tau A B = \frac{A_1}{\tau} \quad \Rightarrow \quad B = A_2 / \tau \end{cases} \Rightarrow i(t) = A_2 / \tau e^{-\frac{A_1}{\tau} t} \sin \tau t, \quad t > 0$$

موجودین می‌نویسند

$$\text{از KVL: } -V_s + I_s + V + V_i = 0 \quad \Rightarrow \quad V = -V_s - I_s + V_i = -V(I_s - I) - I_s + V_i$$

$$\Rightarrow V = V_s - \tau I_s + V_i = V_s - \frac{\tau}{A_1} \left( \frac{di}{dt} + A_2 i \right) + V_i = -\frac{\tau}{A_1} \frac{di}{dt} + \frac{V_s}{A_1} + V_i$$

بنابراین پاسخ به V برابر نویسند:  $V$

$$V(t) = -\frac{\tau}{A_1} \left( -A_2 / \tau e^{-\frac{A_1}{\tau} t} \sin \tau t + V_s + \tau V_s / \tau A_1 e^{-\frac{A_1}{\tau} t} \cos \tau t \right) + \frac{V_s}{A_1} e^{-\frac{A_1}{\tau} t} \sin \tau t + V_i$$

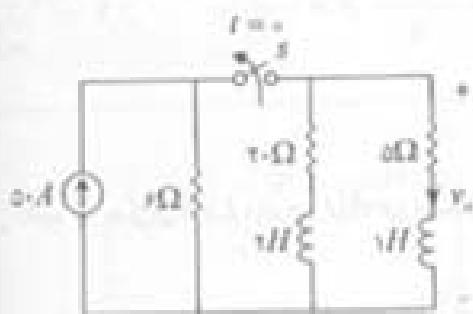
$$\Rightarrow V(t) = e^{-\frac{A_1}{\tau} t} (-\cos \tau t + A_2 / \tau \sin \tau t) + V_i, \quad t > 0$$

برای محاسبه پاسخ ضرب  $V$  را از پاسخ به آنها مشتق می‌گیریم

$$\begin{aligned} V_1(t) &= \delta(t) \quad \Rightarrow \quad i(t) = (A_2 / \tau) e^{-\frac{A_1}{\tau} t} \sin \tau t + (\tau V_s / \tau A_1) e^{-\frac{A_1}{\tau} t} \cos \tau t \\ &= e^{-\frac{A_1}{\tau} t} (\tau V_s / \tau A_1 \cos \tau t - A_2 / \tau \sin \tau t), \quad t > 0 \end{aligned}$$

$$V_2(t) = \delta(t) \quad \Rightarrow \quad i(t) = \frac{d}{dt} \left\{ e^{-\frac{A_1}{\tau} t} (-\cos \tau t + A_2 / \tau \sin \tau t) \right\}$$

$$= e^{-\frac{A_1}{\tau} t} (\tau / \tau A_1 \cos \tau t + \tau \tau / \tau A_1 \sin \tau t), \quad t > 0$$



TM 2005

۴) جریان گذرنده از سلفها و  $(t, v)$  را برای  $t > 0$

سالہ بھر

(کلید و ب مدن طریق، بسته و دست)

三三一

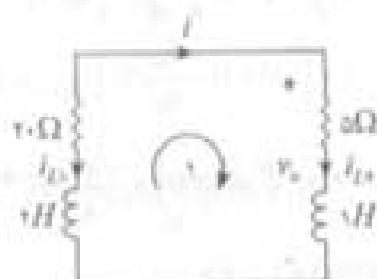
حل : به ازای  $\alpha = 1$  تکلید است بوده و در  $\alpha = 1$  مباری به حالت ناممکن دستور می‌گیرد.

300-1000 m



$$l_{\mathcal{A}}(\cdot) = \frac{\rho \|\Delta\|}{\rho + \Delta} \Delta \cdot A = \rho A \quad , \quad l_{\mathcal{B}}(\cdot) = \frac{\tau \|\Gamma\|}{\tau + \Gamma} \Gamma \cdot A = \tau A$$

۱۰۰ ازایی > ۱ کند مارکو و مدلر همراه با این نتایج



$$\text{طبقه بندی KVL} \rightarrow \tau \frac{di}{dt} + RI + 2i = 0 \rightarrow \frac{di}{dt} + \frac{R}{\tau}i = -\frac{2}{\tau} \rightarrow i(t) = Ke^{-\frac{Rt}{\tau}}$$

رئی معاون K باشد ( $K \in \mathbb{R}$ ) را بدل از:

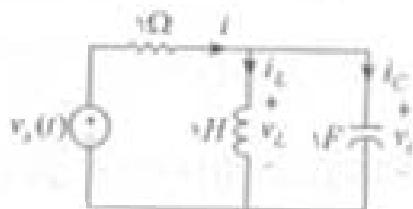
$$j(t) = \frac{\theta_{\text{eq}}}{L_s} = \frac{I_s j_{L_s}(t) + L_s j_{R_s}(t)}{L_s + L_s} = \frac{(1-t) \times 1}{1+1} = t A \quad \rightarrow \quad i(t) = t e^{-\frac{j \omega t}{T}}$$

$$i_{\alpha}(t) = i(t) = \pi e^{-\frac{\pi \Delta t}{T}} \quad , \quad i_{\beta}(t) = -i(t) = -\pi e^{-\frac{\pi \Delta t}{T}}$$

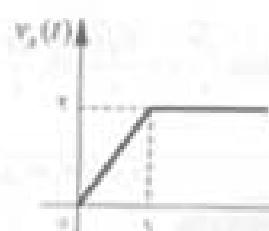
$$v_c(t) = \omega_0(t) + \frac{d\theta(t)}{dt} = \tau \omega_0 e^{-\frac{\tau \theta_0}{\tau}} + \tau \left( -\frac{\dot{\theta}_0}{\tau} \right) e^{-\frac{\tau \theta_0}{\tau}} = -\sqrt{\tau/\lambda} e^{-\frac{\tau \theta_0}{\tau}}$$



## مسئله ۷۸

 $i = ?$ 

شکل مسئله



حل: با توجه به شکل مسئله داریم

$$v_L = V_L$$

$$i = i_c + i_L = \frac{dv_L}{dt} + \int v_L dt \rightarrow \frac{d^2 v_L}{dt^2} + v_L = \frac{di}{dt} \rightarrow (D^2 + 1)v_L = Di \rightarrow v_L = \frac{D}{D^2 + 1}i$$

$$\text{با کمینه KVL: } -v_L + i + \frac{D}{D^2 + 1}i = 0 \rightarrow (D^2 + D + 1)i = (D^2 + 1)v_L$$

$$\rightarrow \frac{d^2 i}{dt^2} + \frac{di}{dt} + i = \frac{d^2 v_L}{dt^2} - v_L$$

آنکه  $v_L(t) = U$  برای  $t < 1$  باشد

$$\frac{d^2 i}{dt^2} + \frac{di}{dt} + i = U$$

$$\text{مشتق اول: } s^2 + s + 1 = 0 \rightarrow s = -\frac{1}{2} \pm j\frac{\sqrt{3}}{2}$$

$$\rightarrow i(t) = e^{-\frac{1}{2}t} \left( A \cos \frac{\sqrt{3}}{2}t + B \sin \frac{\sqrt{3}}{2}t \right) + K_1 t + K_2$$

پاسخ مخصوص پاسخ عمومی

۱- جایگذاری پاسخ مخصوص در معادله دیفرانسیل داریم

$$K_1 t + K_2 + K_3 = U \rightarrow \begin{cases} K_3 = U \\ K_1 + K_2 = 0 \end{cases} \rightarrow K_1 = -K_2$$

۲- علاوه بر این احتساب کوتاه و سلف مدار باز است بنابراین داریم

$$\left\{ \begin{array}{l} i = \frac{V_r - V_c}{r} \rightarrow i(s) = V_r(s) - V_c(s) = s - s = 0 \rightarrow A + \tau = 0 \rightarrow A = -\tau \\ \frac{di(s)}{ds} = \frac{dV_r(s)}{ds} - \frac{dV_c(s)}{ds} = \frac{dV_r(s)}{ds} - i(s) = \tau - s = \tau \rightarrow -\frac{1}{\tau}A + \frac{\sqrt{\tau}}{\tau}B + \tau = \tau \rightarrow B = \frac{\tau\sqrt{\tau}}{\tau} \end{array} \right.$$

$$i(t) = e^{-\frac{\tau}{t}} \left( \tau \cos \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t + \frac{\tau\sqrt{\tau}}{\tau} \sin \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t \right) + K = \tau \quad , \quad 0 < t < 1$$

جذب از جایی که  $i(t) = 0$  باشد کرد

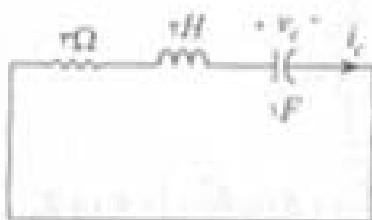
$$\frac{d^2i}{dt^2} + \frac{di}{dt} + i = \tau \rightarrow i(t) = e^{-\frac{\tau}{t}(t-\tau)} \underbrace{\left( A \cos \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} (t-\tau) + B \sin \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} (t-\tau) \right)}_{\text{پاسخ مخصوص}} + K$$

با جایگذاری پاسخ مخصوص در مدارهای دیفرانسیل صورت زیر تغییر خواهد کرد

$$i(1) = 1/\pi \rightarrow A + \tau = 1/\pi \rightarrow A = -1/\pi$$

$$\frac{di(1)}{dt} = \frac{d}{dt} \left[ e^{-\frac{\tau}{t}(t-\tau)} \left( \tau \cos \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t + \frac{\tau\sqrt{\tau}}{\tau} \sin \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t \right) + K \right]_{t=1} = -1/\pi \rightarrow -\frac{1}{\tau}A + \frac{\sqrt{\tau}}{\tau}B = -1/\pi$$

$$\rightarrow B = -1/\pi \rightarrow i(t) = -e^{-\frac{\tau}{t}(t-\tau)} \left( \cos \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} (t-\tau) - \sin \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} (t-\tau) \right) + \tau \quad , \quad t > 1$$



### مثال ۱۰

ا) چه رابطه ای میان  $V_c(t)$  و  $i_c(t)$  داشته باشند تا در پاسخ ورودی صفر  $v_r(t) = 0$  باشند

ب) مجموعه مداری مذکور در مطلب پنهان

شکل مداری ۲۹

ظاهر شود

حل: با توجه به شکل مدار (از پ)  
که

$$KVL \rightarrow \tau i_c + r \frac{di_c}{dt} + V_c = 0 \quad , \quad i_c = \frac{dv_c}{dt} \rightarrow \tau \frac{d^2v_c}{dt^2} + r \frac{dv_c}{dt} + V_c = 0$$

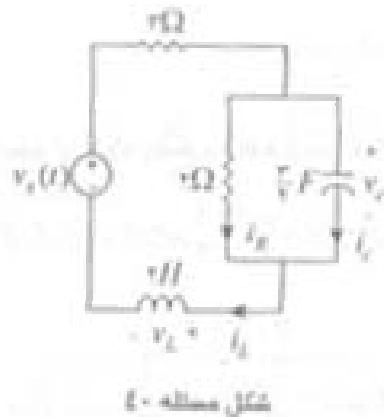
$$\text{و } \tau^2 + r\tau + 1 = 0 \rightarrow \tau = -1, -\frac{1}{\tau} \rightarrow V_c(t) = K_1 e^{-t} + K_2 e^{-\frac{1}{\tau}t}$$



من خواهیم  $\{I\}$  فقط شامل جمله  $K_1 e^{-t} + K_2 e^{-2t}$  بعنوان فرکانس طیفی ما کوچکترین قدر مطلق باشد، پس باشد شرط

$$\begin{cases} v_c(t) = V_0 \rightarrow K_1 + K_2 = V_0 \\ \frac{dv_c(t)}{dt} = i_L(t) = i_R(t) = I_0 \rightarrow -K_1 - \frac{V_0}{R} K_2 = I_0 \end{cases} \rightarrow K_1 = -V_0 - I_0 R = 0 \rightarrow V_0 = -I_0 R$$

## مسئله ۲



(۱) الف- معادله دیفرانسیل بر حسب  $v_c$  بروزید و پاسخ پنه را حساب کنید

(۲) ب- شرایط اولیه ای بر حسب ولتاژ خازن و جریان سلف چنان پیدا کنید که پاسخ پنه  $v_c$  فقط بزرگترین فرکانس طیف (از لحاظ قدر مطلق) را داشته باشد.

(۳) ب- شرایط اولیه را چنان پیدا کنید که پاسخ پنه مع حالت گذراش تبدیل شود

حل: الف- با توجه به شکل مسئله داریم

$$i_L = i_R + i_c = \frac{v_c}{R} + \frac{1}{L} \frac{dv_c}{dt}$$

$$KFL \rightarrow -v_c + \tau i_L + v_c + \tau \frac{di_L}{dt} = 0$$

$$\rightarrow -v_c + \tau \left( \frac{v_c}{R} + \frac{1}{L} \frac{dv_c}{dt} \right) + v_c + \tau \frac{d}{dt} \left( \frac{v_c}{R} + \frac{1}{L} \frac{dv_c}{dt} \right) = 0 \rightarrow \tau \frac{d^2 v_c}{dt^2} + \left( \frac{1}{R} + \frac{\tau}{L} \right) \frac{dv_c}{dt} + \frac{v_c}{RL} = 0$$

جوابگذاری:  $v_c(t) = u(t) = 1, t > 0$  پاسخ پنه را حساب خواهیم کرد

$$\tau \frac{d^2 v_c}{dt^2} + \left( \frac{1}{R} + \frac{\tau}{L} \right) \frac{dv_c}{dt} + \frac{v_c}{RL} = 0, \quad t > 0$$

$$RL^2 + RL + 0 = 0 \rightarrow \lambda = -\frac{R}{2} \pm \frac{\sqrt{R^2}}{2} \rightarrow v_c(t) = K_1 e^{-\frac{R}{2}t} + K_2 e^{-\frac{R}{2}t} + K_3$$

پاسخ غصوص پاسخ غصوص



۴- جایگذاری پاسخ خصوصی در معادله دیفرانسیل  $\tau K_v = \frac{1}{\tau} I_v + \Omega K_v = 1$  شده و با فرض شرایط اولیه

$$I_v(0) = I_0 \quad v_v(0) = V_0$$

$$v_v(s) = V_0 \rightarrow K_v + K_v + \frac{1}{\tau} = V_0$$

$$\left[ \frac{dv_v(s)}{dt} = \frac{1}{\tau} I_v(s) = \frac{1}{\tau} I_L(s) - \frac{1}{\tau} I_R(s) = \frac{1}{\tau} I_L(s) - \frac{1}{\tau} \frac{V_v(s)}{\tau} = \frac{V_0}{\tau} - \frac{V_0}{\tau} \right] \rightarrow K_v - \frac{1}{\tau} K_v = \frac{V_0}{\tau} - \frac{V_0}{\tau}$$

$$\rightarrow K_v = -\tau I_0 - \tau V_0 + \tau \quad , \quad K_v = \tau I_0 + \tau V_0 - \frac{\tau}{\tau}$$

$$\rightarrow v_v(t) = (-\tau I_0 - \tau V_0 + \tau) e^{-\tau t} + \left( \tau I_0 + \tau V_0 - \frac{\tau}{\tau} \right) e^{-\frac{\tau}{\tau} t} + \frac{\tau}{\tau}$$

پ- برای اینکه پاسخ به فقط تأثیر فرکанс طبیعی با بزرگترین فاصله مطلق بعنوان  $\delta = -\tau$  باشد باید ضریب جمله

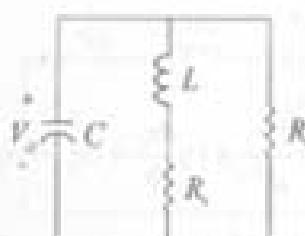
$$\text{شامل فرکанс طبیعی } \delta = -\frac{\tau}{\tau} \text{ برابر صفر شود.}$$

$$\tau I_0 + \tau V_0 - \frac{\tau}{\tau} = 0 \rightarrow I_0 + V_0 = \frac{\tau}{\tau}$$

پ- اگر ضریب جملات ثوابی (پاسخ گذرا) برابر صفر باشد، پاسخ گذرا بخواهد داشته

$$\left\{ \begin{array}{l} -\tau I_0 - \tau V_0 + \tau = 0 \\ \tau I_0 + \tau V_0 - \frac{\tau}{\tau} = 0 \end{array} \right. \rightarrow I_0 = \frac{\tau}{\tau} A \quad , \quad V_0 = \frac{\tau}{\tau} V$$

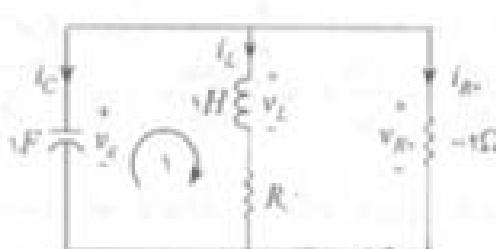
### مسئله ۱)



را چنان تعیین کنید که مدار یک نوسان ساز شود.  
( $L = C = 1$ ,  $R = -i\Omega$ ,  $I_L(s) = s$ ,  $v_v(s) = V_0$ )

شکل مسئله ۱)

حل: با جایگذاری مقادیر داده شده در شکل مسئله آن را مجدداً رسم می‌کنیم





$$V_{R_1} = V_c \rightarrow I_{R_1} = \frac{V_{R_1}}{\tau} = -\frac{V_c}{\tau}, \quad I_L = -I_c - I_{R_1} = -\frac{dV_c}{dt} + \frac{V_c}{\tau}$$

از کسر  $KVL$  می‌شود

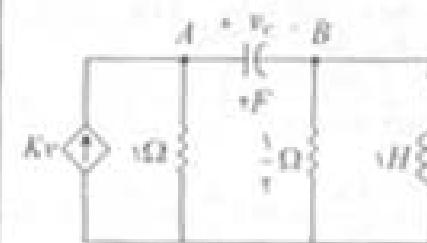
$$-V_c + V_L + V_{R_1} = 0 \rightarrow -V_c + \frac{dV_c}{dt} + R_i I_L = 0$$

$$\rightarrow -V_c + \frac{d}{dt}\left(-\frac{dV_c}{dt} + \frac{V_c}{\tau}\right) - R_i \frac{dV_c}{dt} + R_i \frac{V_c}{\tau} = 0 \rightarrow \frac{d^2V_c}{dt^2} + \left(R_i - \frac{1}{\tau}\right) \frac{dV_c}{dt} + \left(1 - \frac{R_i}{\tau}\right) V_c = 0$$

$$\tau Q = R_i - \frac{1}{\tau} \rightarrow Q = \frac{R_i}{\tau} - \frac{1}{\tau}, \quad \omega_r^2 = 1 - \frac{R_i}{\tau} \rightarrow \omega = \sqrt{1 - \frac{R_i}{\tau}}$$

من دارم (که)  $\alpha = m$ ,  $\alpha = \omega$ ,  $\alpha = \omega_r$  باش (ت)

$$\alpha = \omega_r \rightarrow \frac{R_i}{\tau} - \frac{1}{\tau} = \sqrt{1 - \frac{R_i}{\tau}} \rightarrow R_i = -\frac{\partial}{\tau} \Omega, \quad \frac{\tau}{\tau} \Omega$$



## 77) مسئله

۱) معادله دیفرانسیل بر حسب  $V$  بدست آورده و مکان

روشهای معادله مشخصه آن را با تغییر  $K$  تعیین کنید

$$(i_L(t) = I_c, \quad v_c(t) = V_c)$$

شکل مسئله

حل: با نوجه به شکل مسئله و با استفاده از تعابران اینورتی معادلات دیفرانسیل درست

$$\textcircled{B} \quad \text{از } KCL \rightarrow -\tau \frac{dV_c}{dt} + \frac{V_c}{\tau} + \int v dt = 0 \rightarrow -\tau \frac{dV_c}{dt} + \tau \frac{dv}{dt} + v = 0 \rightarrow v = \frac{\tau D + 1}{\tau D'} v$$

$$v_c = v_c + v, \quad \textcircled{A} \quad \text{از } KCL \rightarrow -Kv + \frac{V_c + v}{\tau} + \frac{\tau dV_c}{dt} = 0$$

$$\rightarrow -Kv + v_c + v + \tau D v_c = 0 \rightarrow -Kv + \frac{\tau D + 1}{\tau D'} v + v + \frac{\tau D' + \tau D}{\tau D'} v = 0$$

$$\rightarrow ((\tau - \tau K)D' + \tau D + 1)v = 0 \rightarrow (\tau - \tau K) \frac{d^2v}{dt^2} + \tau \frac{dv}{dt} + v = 0$$

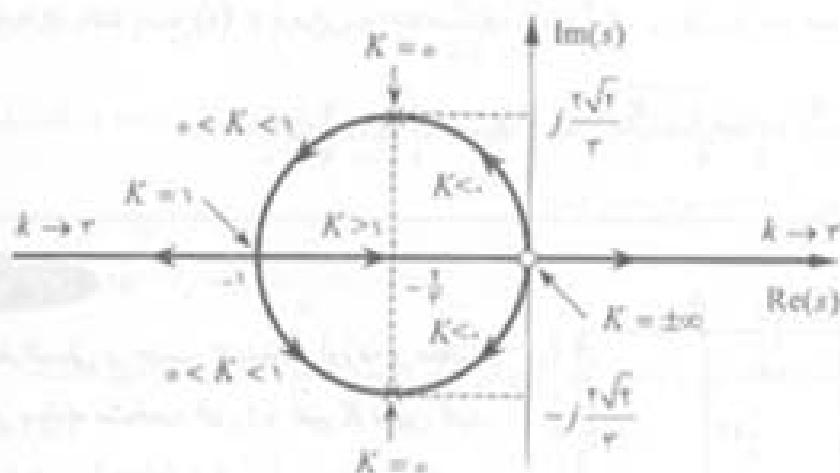
معادله اصلی:  $(\tau - \tau K)x^2 + \tau x + 1 = 0 \rightarrow x = \frac{-\tau \pm \sqrt{(\tau - \tau K)(\tau - \tau K) - 4}}{2\tau - 2K} = \frac{-\tau \pm \sqrt{\lambda K - \lambda}}{\tau - K}$

به ازای  $\sigma + j\omega > K$  ریشه ها حقیقی و به ازای  $\sigma K - \omega < 0$  ریشه ها مختلط می باشد  
همچنین داریم

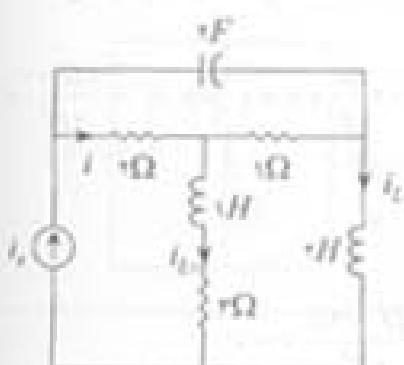
$$K = \infty \rightarrow s = -\frac{\tau}{\tau} \pm j\frac{\sqrt{\tau}}{\tau}, \quad K = 0 \rightarrow s = -\tau$$

$$K \rightarrow \pm\infty \rightarrow s = \pm\tau, \quad K \rightarrow \tau \rightarrow s \rightarrow \pm\infty \quad (\text{عطف ۱})$$

با بررسی مکان هندسی ریشه ها من نوان بصورت زیر رسم کرد که در آن فلکشها تغییر مکان هندسی ریشه ها را به ازای آفرایش  $K$   $\sigma + j\omega \rightarrow \sigma + j\tau \rightarrow \sigma + j\frac{\tau}{\tau}$  نشان می دهد



## مثال ۲۲



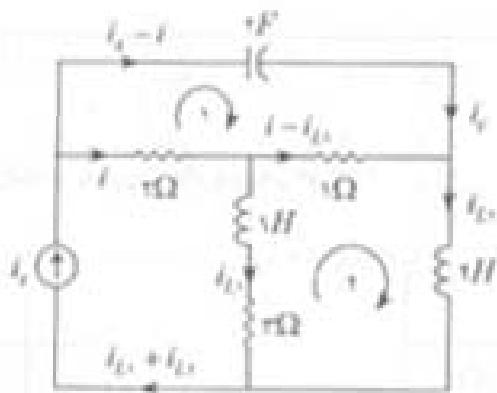
۱) معادله دیفرانسیلی بر حسب  $I$  تشکیل دهد

۲) شرایط اولیه لازم را بر حسب  $V_1(0)$  و  $V_2(0)$  تعیین کنید

۳) مدار از مرتبه چند است و چرا نتیجه را با مرتبه معادله دیفرانسیل بدست آمده مقایسه و توجه کنید

شکل مسئله ۲۲

حل: شکل مسئله را مجدداً بصورت زیر رسم می کنیم



$$i_{L_1} + i_{L_2} = i_s \rightarrow i_{L_2} = i_s - i_{L_1}$$

$$\text{نحوه KVL} \rightarrow -ri_{L_1} - \frac{di_{L_1}}{dt} + i - i_{L_1} + r\left(i_s - i_{L_1}\right) = 0 \rightarrow r\frac{di_{L_1}}{dt} + ri_{L_1} = i + r\frac{di}{dt}$$

$$\rightarrow (rD + r)i_{L_1} = i + rDi_s + i_{L_1} = \frac{i + rDi_s}{rD + r}$$

$$\text{نحوه KVL} \rightarrow \frac{1}{r} \int (i_s - i) dt - (i - i_{L_1}) - ri = 0$$

$$\rightarrow \frac{1}{rD} (i_s - i) - \left( i - \frac{i + rDi_s}{rD + r} \right) - ri = 0 \rightarrow (rD' + rD + r)i = (rD' + rD + r)i_s$$

$$\rightarrow rD \frac{di'}{dt} + rD \frac{di}{dt} + ri = r \frac{di_s}{dt} + r \frac{di_{L_1}}{dt} + ri$$

نمایه می‌شود  $\frac{di(\cdot)}{dt} + i(\cdot) = \frac{V_s + I_m}{r}$

$$t = 0 \text{ پس KVL} \rightarrow v_c(0) - (i(0) - i_{L_1}(0)) - ri(0) = 0 \rightarrow i(0) = \frac{V_s + I_m}{r}$$

$$i = \frac{1}{r}(v_c + i_{L_1}) \rightarrow \frac{di}{dt} = \frac{1}{r} \left( \frac{dv_c}{dt} + \frac{di_{L_1}}{dt} \right)$$

نحوه شدید برای مش ۲ را اینکه شرایط داشت  $\frac{dv_c}{dt} = \frac{1}{r}i_{L_1}$

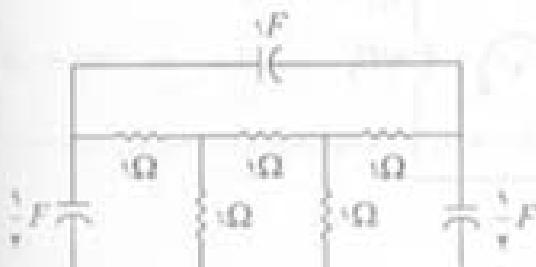
$$\frac{di}{dt} = \frac{1}{r} \left( \frac{1}{r} (i_{L_1} - i + i_{L_1}) + \frac{1}{r} \left( i + r \frac{di_s}{dt} - ri_{L_1} \right) \right) = \frac{ri}{r^2} - \frac{ri}{r^2} i_{L_1} + \frac{I_m}{r} + \frac{r}{r} \frac{di_s}{dt}$$

$$\rightarrow \frac{di(\cdot)}{dt} = -\frac{V_s + I_m}{r^2} - \frac{ri}{r^2} i_{L_1} + \frac{I_m}{r} + \frac{r}{r} \frac{di_s(\cdot)}{dt} = -\frac{V_s}{r^2} - \frac{ri}{r^2} i_{L_1} + \frac{I_m}{r} + \frac{r}{r} \frac{di_s(\cdot)}{dt}$$

در نکاء اول با زیدن دو سلف و یک خازن تصور می‌شود که مدار مرتبه سه باشد و لیلی با گرس دلت ملاحظه می‌شود که  $i_s + i_{L_1} = i$  بوده و این یعنی اینکه جریانهای سلفها به هم وابسته اند پس این تنها یکی از سلفها را خازن مرتبه مدار را تعیین می‌کنند و لذا مدار مرتبه دوم خواهد بود

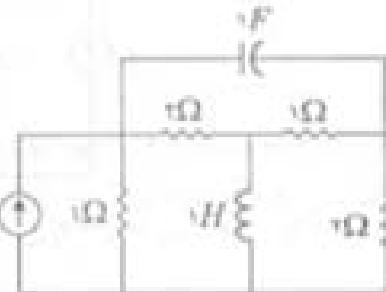
مسئله ۴۲

(۱) معادلات حالت را نویس و بصورت ماتریس در آورید.



(۱)

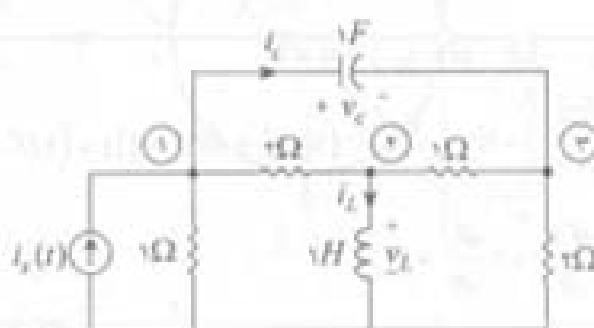
مسئله ۴۲



(۲)

حل: (۱) - از آنجا که مدار مرتب دو است لذا در متغیر حالت و لذت خازن و جریان سلف را انتخاب

نمودار کرد



$$v_r = v_L = \frac{di_L}{dt}$$

$$v_r - v_c = v_c$$

$$\textcircled{1} \text{ کمی} KCL \rightarrow \frac{\frac{di_L - v_r}{1}}{1} + \frac{\frac{di - v_r}{1}}{1} + i_L = 0 \rightarrow v_r + \tau v_c = \tau \frac{di_L}{dt} + v_L$$

$$\rightarrow v_r = \frac{di_L}{dt} + \frac{1}{\tau} i_L + \frac{1}{\tau} v_r , \quad v_r = \frac{di_L}{dt} + \frac{1}{\tau} i_L - \frac{1}{\tau} v_c$$

$$\textcircled{2} \text{ کمی} KCL \rightarrow -i_r + \frac{\frac{di_L + v_r}{1}}{1} + \frac{\frac{di_L + i_L + v_c}{1}}{1} - \frac{di_L}{dt} + \frac{dv_c}{dt} = 0$$

$$\textcircled{3} \text{ کمی} KCL \rightarrow -\frac{dv_c}{dt} + \frac{\frac{di_L + i_L - v_c}{1}}{1} - \frac{di_L}{dt} + \frac{\frac{di_L + i_L - v_c}{1}}{1} = 0$$

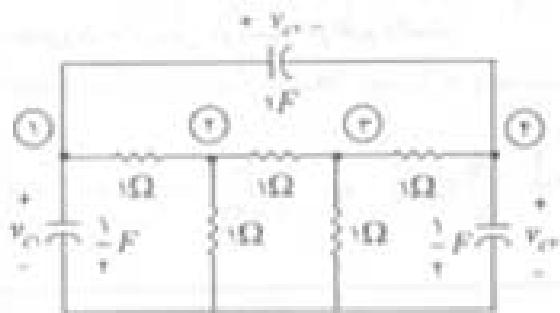


$$\begin{cases} \frac{dv_c}{dt} + \frac{di_L}{dt} = -v_c - i_L + i_s \\ \tau \frac{dv_c}{dt} - \frac{di_L}{dt} = -v_c + \tau i_s \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \frac{dv_c}{dt} = -\frac{1}{\tau} v_c + \frac{1}{\tau} i_L + \frac{1}{\tau} i_s \\ \frac{di_L}{dt} = -\frac{1}{\tau} v_c - \frac{1}{\tau} i_L + \frac{\tau}{\tau} i_s \end{cases}$$

میزانات علاالت پدست آمده بوق رامی خوان بصرت ماموس نیز نهاد

$$\begin{bmatrix} \frac{dv_c}{dt} \\ \frac{di_L}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{1}{T} & \frac{1}{T} \\ \frac{1}{T} & -\frac{1}{T} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_c \\ i_L \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{1}{T} \\ \frac{1}{T} \end{bmatrix} i_s$$

ب - نکل (ب) را می‌خواهیم که



نحویت  $KVL$  برای حلقه بروزی  $= +V_{12} + V_{23} + V_{31}$  شده باشیم و لذت خازنها به هم راست است پس در تعیین مرنبه مدار یکنی از خازنها را منظر نخواهیم کرد ولذا مدار عربه  $\Delta$  بوده و  $V_1$  و  $V_2$  را به عنوان متغیرهای حالت بروز، گذشت

$$V_1 = V_{\text{left}} - V_{\text{right}}, \quad V_2 = V_{\text{left}} + V_{\text{right}}, \quad V_3 = V_{\text{left}} - V_{\text{right}}$$

$$\textcircled{1} \rightarrow KCL \rightarrow \frac{V_1 - V_{C1}}{1} + \frac{V_2 - V_C}{1} + \frac{V_T - V_{C2}}{1} = 0 \rightarrow TV_1 - V_C = V_{C1}$$

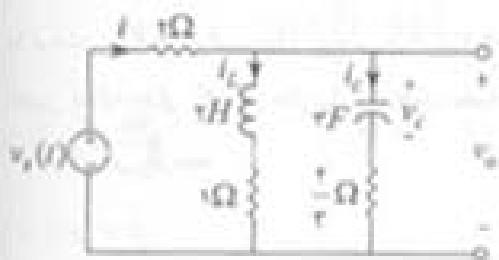
$$V_1 = \frac{TV_{11}}{A} + \frac{V_{12}}{A}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \textcircled{1} \text{ کمای KCL} \rightarrow \frac{1}{\tau} \frac{dv_C}{dt} + \frac{d(v_C - v_{cr})}{dt} + \frac{v_{cr} - \left( \frac{\tau v_C}{A} + \frac{v_{cr}}{A} \right)}{\tau} = 0 \\ \textcircled{2} \text{ کمای KCL} \rightarrow \frac{1}{\tau} \frac{dv_{cr}}{dt} + \frac{d(v_{cr} - v_C)}{dt} + \frac{v_C - \left( \frac{v_C}{A} + \frac{\tau v_{cr}}{A} \right)}{\tau} = 0 \end{array} \right.$$

$$\rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \frac{1}{\tau} \frac{dv_C}{dt} - \frac{1}{\tau} \frac{dv_{cr}}{dt} = -\frac{1}{\tau} v_C + \frac{1}{\tau} v_{cr} \rightarrow \frac{dv_C}{dt} = -v_C - v_{cr} \\ -\frac{1}{\tau} \frac{dv_C}{dt} + \frac{1}{\tau} \frac{dv_{cr}}{dt} = \frac{1}{\tau} v_C - \frac{1}{\tau} v_{cr} \rightarrow \frac{dv_{cr}}{dt} = -v_C - \frac{1}{\tau} v_{cr} \end{array} \right.$$

و اگر معادلات حالت طوف را بصورت ماتریس بینهم خواهیم داشت:

$$\begin{bmatrix} \frac{dv_C}{dt} \\ \frac{dv_{cr}}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 & -1 \\ -\frac{1}{\tau} & -\frac{1}{\tau} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_C \\ v_{cr} \end{bmatrix}$$



شکل مسئله ۷-۱

## مسئله ۷-۲

- (۱) الف - معادلات حالت را بنویسید.  
 (۲) ب -  $v_o$  را بر حسب متغیرهای حالت بیان کنید  
 (۳) ب - معادله دیفرانسیلی بر حسب  $v_o$  تشکیل داده و شرایط اولیه را بر حسب  $(1)$  و  $(2)$  تعیین کنید  
 (۴) ت - پاسخ طیقه  $v_o$  را تعیین کنید

حل : الف - با نوجوه به شکل مسئله ۷-۱ داریم

$$i = i_c + i_L = \frac{dv_c}{dt} + i_L$$

$$v_o = v_c + \frac{1}{\tau} i_c = v_c + \frac{1}{\tau} \frac{dv_c}{dt} \rightarrow \frac{dv_c}{dt} + i_L = \frac{v_o - \left( v_c + \frac{1}{\tau} \frac{dv_c}{dt} \right)}{\tau} \rightarrow \frac{dv_c}{dt} = -\frac{v_c}{\tau} - \frac{i_L}{\tau} + \frac{v_o}{\tau} \quad (1)$$

$$v_o = v_L + i_L = \tau \frac{di_L}{dt} + i_L \quad , \quad i = \frac{v_L - v_o}{\tau} \rightarrow \frac{dv_L}{dt} + i_L = \frac{v_L - v_o}{\tau}$$



$$\rightarrow -\frac{v_c}{A} - \frac{i_L}{\tau} + \frac{v_L}{A} + i_L = \frac{v_c - \left( \tau \frac{di_L}{dt} + i_L \right)}{\tau} \rightarrow \frac{di_L}{dt} = \frac{\tau v_c}{A} - \frac{\tau i_L}{\tau} + \frac{v_L}{A} \quad (1)$$

$$(1)_{,L}(1) \rightarrow \begin{bmatrix} \frac{dv_c}{dt} \\ \frac{di_L}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{1}{A} & \frac{1}{\tau} \\ \frac{\tau}{A} & -\frac{\tau}{A} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_c \\ i_L \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{1}{A} \\ \frac{v_L}{A} \end{bmatrix} v_c$$

با توجه به مطالعات پیش از آنکه در فصل (الف) نوشته شد

$$v_c = v_c + \frac{1}{\tau} i_L = v_c + \frac{1}{\tau} (i - i_L) = v_c + \frac{\tau}{\tau} \left( \frac{v_c - v_L}{\tau} - i_L \right) \rightarrow v_c = \frac{\tau}{\tau} v_c - \frac{1}{\tau} i_L + \frac{1}{\tau} v_L$$

با توجه به مطالعات پیش از آنکه در فصل (الف) و با توجه به مطالعات پیش از آنکه در فصل (ب) نوشته شد

$$v_c = v_c + \tau \frac{dv_c}{dt} = (\gamma + \tau D) v_c \rightarrow v_c = \frac{v_c}{\tau D + \gamma} \rightarrow i_L = \tau \frac{dv_c}{dt} = \tau D v_c = \frac{\tau D}{\tau D + \gamma} v_c$$

$$v_c = \frac{\tau di_L}{dt} + i_L = (\tau D + \gamma) i_L \rightarrow i_L = \frac{1}{\tau D + \gamma} v_c$$

$$i = i_0 + i_L \rightarrow \frac{v_c - v_L}{\tau} = \frac{\tau D}{\tau D + \gamma} v_c + \frac{\gamma}{\tau D + \gamma} v_c \rightarrow (\gamma D + \gamma) v_c = (\tau D + \gamma) v_c$$

$$\rightarrow A \frac{dv_c}{dt} + \tau v_c = \tau \frac{dv_c}{dt} + v_c$$

برای مطالعه شرایط اولیه می توان نوشت

$$v_c = \frac{\tau}{\tau} v_c - \frac{1}{\tau} i_L + \frac{1}{\tau} v_L \rightarrow v_c(0) = \frac{\tau}{\tau} v_c(0) - \frac{1}{\tau} i_L(0) + \frac{1}{\tau} v_L(0)$$

با جایگذاری  $v_c(t) = \delta(t)$  باعث می شود را پیش نوشتم

$$A \frac{dv_c}{dt} + \tau v_c = \tau \delta'(t) + \delta(t) \rightarrow v_c(t) = K_u(t) e^{-\frac{\tau t}{A}} + K_s \delta(t)$$

جایگذاری  $v_c(t) = \delta(t)$  باعث می شود  $v_c(t) = \delta(t)$

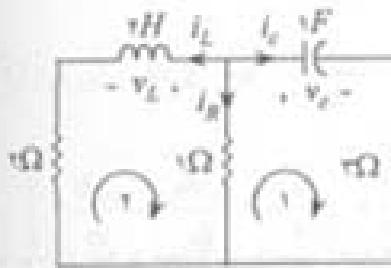
$$AK_s \delta(t) e^{-\frac{\tau t}{A}} - \tau K_u(t) e^{-\frac{\tau t}{A}} + AK_s \delta'(t) + \tau K_u(t) e^{-\frac{\tau t}{A}} + \tau K_s \delta(t)$$

$$= (AK_s + \tau K_u) \delta(t) + AK_s \delta'(t) = \tau \delta'(t) + \delta(t)$$

$$\rightarrow \begin{cases} AK_s + \tau K_u = 0 \\ AK_s = \tau \end{cases} \rightarrow K_u = \frac{\tau}{\tau A} \quad , \quad K_s = \frac{\tau}{\tau} \rightarrow v_c(t) = \frac{\tau}{\tau A} u(t) e^{-\frac{\tau t}{A}} + \frac{\tau}{\tau} \delta(t)$$

## مسئله ۴۶

۱) معادلات حالت را بنویسید و از روی آنها ثابت کنید که  $\frac{dE(t)}{dt}$  ارزی ذخیره شده در مدار است.



شکل مسئله ۴۶

حل: ولتاژ خازن و جریان سلف را به عنوان متغیر های حالت انتخاب می کنیم

$$KVL \rightarrow -i_R + V_C + \tau i_C \rightarrow -i_R + V_C + \tau \frac{dv_C}{dt} = 0 \rightarrow i_R = \tau \frac{dv_C}{dt} + V_C$$

$$i_C + i_L + i_R = 0 \rightarrow \frac{dv_C}{dt} + i_L + \tau \frac{dv_L}{dt} + V_C = 0 \rightarrow \frac{dv_L}{dt} = -\frac{V_C}{\tau} - \frac{i_L}{\tau} \quad (1)$$

$$KVL \rightarrow -\tau i_L - V_L + i_R = 0 \rightarrow -\tau i_L = V_L - \tau \frac{dv_L}{dt} + V_C = 0$$

$$\rightarrow -\tau i_L - \tau \frac{di_L}{dt} - \tau \left( -\frac{V_C}{\tau} - \frac{i_L}{\tau} \right) = 0 \rightarrow \frac{di_L}{dt} = \frac{V_C}{A} - \frac{\tau V_L}{A} \quad (2)$$

$$(1) \text{ و } (2) \rightarrow \begin{bmatrix} \frac{dv_C}{dt} \\ \frac{di_L}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{1}{\tau} & -\frac{1}{\tau} \\ \frac{1}{A} & \frac{1}{A} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_C \\ i_L \end{bmatrix}$$

$$\frac{dE_C}{dt} = P_C(t) = V_C i_C = V_C \frac{dv_C}{dt} = V_C \left( -\frac{V_C}{\tau} - \frac{i_L}{\tau} \right) = -\frac{V_C^2}{\tau} - \frac{V_C i_L}{\tau}$$

$$\frac{dE_L}{dt} = P_L(t) = V_L i_L = \tau \frac{di_L}{dt} \cdot i_L = \tau \left( \frac{V_C}{A} - \frac{\tau V_L}{A} \right) i_L = -\frac{V_C i_L}{\tau} - \frac{\tau V_L^2}{A}$$

$$\rightarrow \frac{dE(t)}{dt} = \frac{dE_C(t)}{dt} + \frac{dE_L(t)}{dt} = -\frac{1}{\tau} \left( V_C^2 + V_L^2 \right) \leq 0$$



شکل مسئله ۲۷

مسئله ۲۷

۱) معادلات حالت را بنویسید.

$$\frac{d\ell(t)}{dt} < 0 \quad \text{(نیلان دهد.)}$$

۲) از (۱) نتیجه شده در مدار است.)

حل: با انتخاب جواب مسئله به عنوان متغیرهای حالت و با توجه به شکل مدار داریم.

$$\textcircled{A} \text{ کسر } KVL \rightarrow -v_{L1} + i + v_{L2} = 0 \rightarrow i = v_{L1} - v_{L2} = \tau \frac{di_{L1}}{dt} - \tau \frac{di_{L2}}{dt}$$

$$\textcircled{B} \text{ کسر } KCL \rightarrow \frac{v_{L1}}{\tau} + i_{L1} + \tau \frac{di_{L1}}{dt} - \tau \frac{di_{L2}}{dt} = 0 \rightarrow \frac{\tau}{\tau} \frac{di_{L1}}{dt} + i_{L1} + \tau \frac{di_{L1}}{dt} - \tau \frac{di_{L2}}{dt} = 0$$

$$\textcircled{C} \text{ کسر } KCL \rightarrow \frac{v_{L2}}{\tau} + i_{L2} - \tau \frac{di_{L1}}{dt} + \tau \frac{di_{L2}}{dt} = 0 \rightarrow \frac{\tau}{\tau} \frac{di_{L2}}{dt} + i_{L2} - \tau \frac{di_{L1}}{dt} + \tau \frac{di_{L2}}{dt} = 0$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \textcircled{A} \frac{di_{L1}}{dt} - \tau \frac{di_{L2}}{dt} = -i_{L1} \\ -\tau \frac{di_{L1}}{dt} + \tau \frac{di_{L2}}{dt} = -i_{L2} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \frac{di_{L1}}{dt} = -\frac{\tau}{\tau} i_{L1} - \frac{1}{\tau} i_{L2} \\ \frac{di_{L2}}{dt} = -\frac{1}{\tau} i_{L1} - \frac{\tau}{\tau} i_{L2} \end{cases}$$

$$\frac{d\ell_{L1}(t)}{dt} = P_{L1}(t) = v_{L1} i_{L1} = \tau \frac{di_{L1}}{dt} \cdot i_{L1} = -\frac{\tau}{\tau} i_{L1}^2 - i_{L1} i_{L2}$$

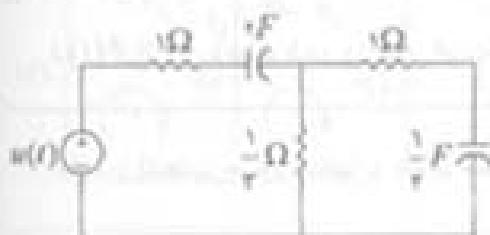
$$\frac{d\ell_{L2}(t)}{dt} = P_{L2}(t) = v_{L2} i_{L2} = \tau \frac{di_{L2}}{dt} \cdot i_{L2} = -i_{L1} i_{L2} - \frac{\tau}{\tau} i_{L2}^2$$

$$\frac{d\ell(t)}{dt} = -\frac{\tau}{\tau} i_{L1}^2 - i_{L1} i_{L2} - \frac{\tau}{\tau} i_{L2}^2 = -\frac{1}{\tau} \left( (\tau i_{L1} + v_{L2})^2 + v_{L2}^2 \right) < 0$$

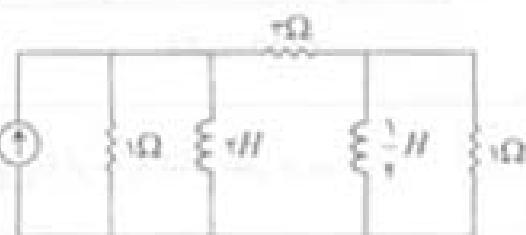
## مسائل ۷A

۱) معادلات حالت را نویس و بصرت ماتریس درآورید.

۲) آیا معادلات ارتباطی شیاعی با هم دارند و از آن چه توجه ای می‌توان گرفت.



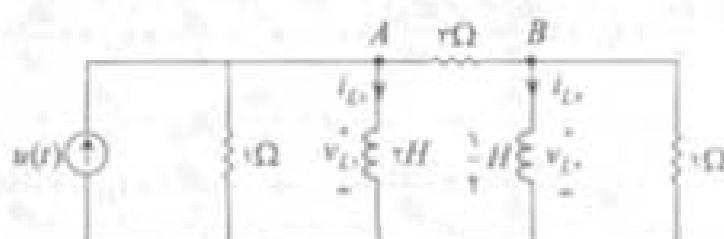
(۱)



شکل مسئله ۷A

(۲)

حل: الف - مدار شکل (الف) را مجدداً بصرت زیر رسم می‌کنیم



$$v_A = v_{L_1} = \tau \frac{di_{L_1}}{dt}, \quad v_B = v_{L_2} = \tau \frac{di_{L_2}}{dt}$$

$$\textcircled{A} \text{ کسری KCL} \rightarrow -u(t) + \frac{dt}{\tau} + i_{L_1} + \frac{dt}{\tau} + i_{L_2} = 0$$

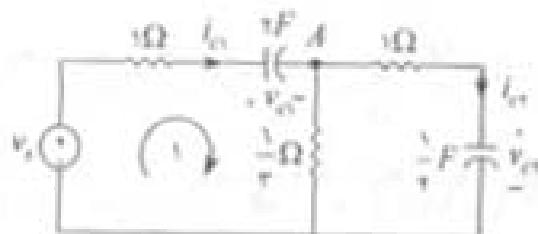
$$\textcircled{B} \text{ کسری KCL} \rightarrow \frac{\tau di_{L_1}}{\tau} + i_{L_2} + \frac{\tau di_{L_2}}{\tau} = 0$$

$$\rightarrow \begin{cases} \tau \frac{di_{L_1}}{dt} - \frac{di_{L_2}}{dt} = -i_{L_1} + i_{L_2} \\ \tau \frac{di_{L_2}}{dt} - \tau \frac{di_{L_1}}{dt} = \tau i_{L_2} \end{cases} \rightarrow \begin{cases} \frac{di_{L_1}}{dt} = -\frac{1}{\tau} i_{L_1} + \frac{1}{\tau} i_{L_2} + \frac{1}{\tau} u \\ \frac{di_{L_2}}{dt} = -\frac{1}{\tau} i_{L_2} - \frac{1}{\tau} i_{L_1} + \frac{1}{\tau} u \end{cases}$$

$$\rightarrow \begin{bmatrix} \frac{di_{L_1}}{dt} \\ \frac{di_{L_2}}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{1}{\tau} & \frac{1}{\tau} \\ \frac{1}{\tau} & -\frac{1}{\tau} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_{L_1} \\ i_{L_2} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{1}{\tau} u \\ 0 \end{bmatrix}$$



پ) شکل (ب) را مجدداً بصورت زیر درسم من کنید و ولز خازن های حالت بر من گذارد.



$$v_{oc} = i_{oc} + v_{oc} = \frac{1}{\tau} \frac{dv_{oc}}{dt} + v_{oc}$$

$$\textcircled{A} \rightarrow \text{فرمای KCL} \rightarrow -\tau \frac{dv_{oc}}{dt} + \frac{1}{\tau} \frac{dv_{oc}}{dt} + \frac{1}{\tau} \frac{dv_{oc}}{dt}$$

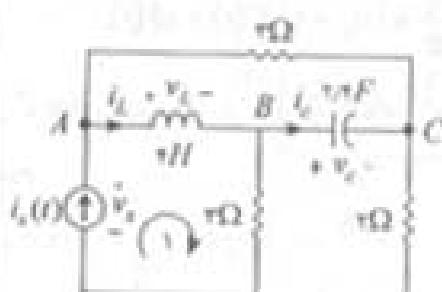
$$\textcircled{B} \rightarrow \text{فرمای KVL} \rightarrow -\tau \frac{dv_{oc}}{dt} + \frac{1}{\tau} \frac{dv_{oc}}{dt} + \frac{1}{\tau} \frac{dv_{oc}}{dt}$$

$$\rightarrow \begin{cases} \tau \frac{dv_{oc}}{dt} + \tau \frac{dv_{oc}}{dt} = \tau v_{oc} \\ \tau \frac{dv_{oc}}{dt} + \frac{dv_{oc}}{dt} = -\tau v_{oc} - \tau v_{oc} + \tau u \end{cases}$$

$$\rightarrow \begin{cases} \frac{dv_{oc}}{dt} = -\frac{\tau}{2} v_{oc} - \frac{1}{2} v_{oc} + \frac{\tau}{2} u \\ \frac{dv_{oc}}{dt} = -\frac{1}{2} v_{oc} - \frac{A}{2} v_{oc} + \frac{\tau}{2} u \end{cases}$$

$$\rightarrow \begin{bmatrix} \frac{dv_{oc}}{dt} \\ \frac{dv_{oc}}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{\tau}{2} & -\frac{1}{2} \\ 0 & -\frac{A}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_{oc} \\ v_{oc} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{\tau}{2} \\ 0 \end{bmatrix} u$$

بالاحظه من شود که ماتریس‌های بدست آمده در قسمت های (الف) و (ب) یکسان می‌باشد و تنها تفاوت معادلات این است که بحای جریان سلف، ولز خازن و به جای منع جریان منع ولز جایگزین شده است. توجه لطفاً دو مدار فوق درگاه پنکه‌گزند.



## مسئله ۷۹

۱) معادلات حالت را بنویسید

۲) ولز را بر حسب متغیرهای حالت بیان کنید

۳) باعث ضربه را را حساب کنید

حل: با استخراج رکن مداری و جریان مداری متفاوت های مدارت را با توجه به شکل زیر ذکر می‌کنیم

$$\textcircled{B} \text{، کار KCL} \rightarrow -i_L + \frac{v_E}{\tau} + i_C = 0 \rightarrow v_E = \tau i_L - \tau i_C = \tau i_L - \tau / \tau \frac{dv_L}{dt}$$

$$v_E - v_C = v_C \rightarrow v_C = v_E - v_C = \tau i_L - \tau / \tau \frac{dv_L}{dt} - v_i$$

$$v_E - v_B = v_L \rightarrow v_A = v_E + v_L = \tau i_L - \tau / \tau \frac{dv_L}{dt} + \tau \frac{di_L}{dt}$$

$$\textcircled{C} \text{، کار KCL} \rightarrow -i_i + i_L + \underbrace{\left( \tau i_L - \tau / \tau \frac{dv_L}{dt} + \tau \frac{di_L}{dt} \right)}_{\tau} - \left( \tau i_L - \tau / \tau \frac{dv_C}{dt} - v_i \right) = 0$$

$$\rightarrow \frac{di_L}{dt} = -\frac{v_i}{\tau} + \tau \frac{i_L}{\tau} + \frac{\tau i_L}{\tau}$$

$$\textcircled{C} \text{، کار KCL} \rightarrow -\tau / \tau \frac{dv_L}{dt} + \frac{\tau i_L - \tau / \tau \frac{dv_L}{dt} - v_i}{\tau}$$

$$+ \underbrace{\left( \tau i_L - \tau / \tau \frac{dv_L}{dt} - v_i \right)}_{\tau} - \left( \tau i_L - \tau / \tau \frac{dv_L}{dt} + \tau \frac{di_L}{dt} \right) = 0 \rightarrow \frac{dv_L}{dt} = -\frac{v_i}{\tau} + \frac{\partial i_L}{\tau} - \frac{i_L}{\tau}$$

$$\text{کار KVL} \rightarrow v_i = \tau \frac{di_L}{dt} + \tau i_L - \tau / \tau \frac{dv_L}{dt} = -\frac{v_i}{\delta} - \tau i_L + \frac{\tau v_i}{\delta}$$

در آنکه با محاسبه پاسخ ضرب  $i_L$  در  $v_i$  داشته باشیم ( $i_L(t) = \delta(t)$ )

$$Dv_C = \frac{dv_L}{dt} = -\frac{v_i}{\tau} + \frac{\partial i_L}{\tau} - \frac{i_L}{\tau} \rightarrow v_C = \frac{\tau \partial i_L - \tau i_L}{\tau D + 1}$$

$$Di_L = \frac{di_L}{dt} = -\frac{v_i}{\tau} - \frac{\tau i_L}{\tau} + \frac{\tau}{\tau} i_L = -\frac{1}{\tau} \left( \frac{\tau \partial i_L - \tau i_L}{\tau D + 1} \right) - \frac{\tau i_L}{\tau} + \frac{\tau i_L}{\tau}$$

$$(\tau \partial D' + \tau \cdot D + \tau) i_L = (\tau \partial D + \delta) i_L \rightarrow \tau \partial \frac{d^2 i_L}{dt^2} + \tau \cdot \frac{di_L}{dt} + \tau v_i = \tau \partial \delta'(t) + \delta \delta(t)$$

در آنکه  $t = 0^+$  مدارهای  $v_i$  و  $i_L$  باشد و با استگرانگری در فاصله  $t = 0^+$  از مدارهای فوق

$$\tau \partial \frac{d^2 i_L(0^+)}{dt^2} = 0 \rightarrow \frac{di_L(0^+)}{dt} = \frac{0}{\tau \partial}$$

حالت

محضی می‌باشد که به ازای هر مدارهای غرق را می‌توان بصورت (۱۰)

$$\tau_A \frac{d^2 i_L}{dt^2} + \tau \cdot \frac{di_L}{dt} + \gamma i_L = 0, \quad i_L(0) = 0, \quad \frac{di_L(0)}{dt} = \frac{\delta}{\tau_A}$$

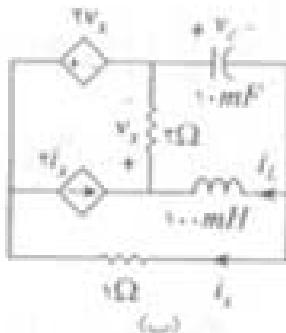
$$\text{نمایه مدار: } \tau A s^2 + \tau \cdot s + \gamma \rightarrow s = -\frac{\gamma}{\tau}, -\frac{\gamma}{\tau} \rightarrow i_L(t) = K_1 e^{-\frac{\gamma}{\tau} t} + K_2 e^{-\frac{\gamma}{\tau} t}, \quad t > 0$$

$$\begin{cases} i_L(0) = 0 \rightarrow K_1 + K_2 = 0 \\ \frac{di_L(0)}{dt} = \frac{\delta}{\tau_A} \rightarrow -\frac{\gamma}{\tau} K_1 - \frac{\gamma}{\tau} K_2 = \frac{\delta}{\tau_A} \end{cases} \rightarrow K_1 = -\frac{\delta}{\tau_A}, \quad K_2 = \frac{\delta}{\tau_A}$$

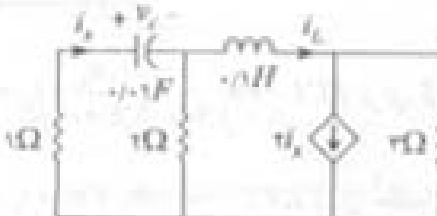
$$\rightarrow i_L(t) = \frac{\delta}{\tau_A} \left( e^{-\frac{\gamma}{\tau} t} - e^{-\frac{\gamma}{\tau} t} \right), \quad t > 0$$

## ۲- مسئله

(۱) مدارهای میانه را بنویسید



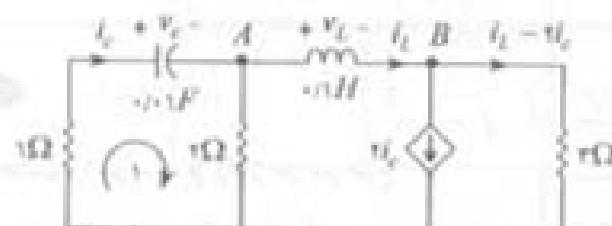
شکل مسئله (۱)



(۱-۲)

حل: انت: (۱) مدار (۱) را مجدداً رسم کرد، جریان سلف و ولتاژ عاوز را به میان متغیرهای حالت بر

می‌گذرم



$$v_s = R(i_L - i_s) = Ri_L - Ri_s + \frac{dv}{dt}$$

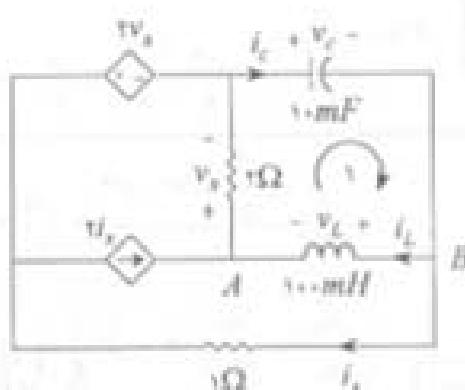
$$v_s = v_L + v_C = L \frac{di_L}{dt} + \frac{1}{C} \int i_L dt = L \frac{di_L}{dt} + \frac{1}{C} i_L$$

$$\textcircled{A} \text{ برای KCL} \rightarrow -i_1 + \frac{dv_c}{dt} + \frac{i_1 - i_L}{\tau} = 0 \Rightarrow \frac{di_L}{dt} + \tau i_L = -i_1 \cdot \tau \frac{dv_c}{dt}$$

$$\text{برای KVL} \rightarrow -i_1 \cdot \frac{dv_c}{dt} + v_c + i_1 \cdot \frac{dv_L}{dt} + \tau i_L - i_1 \cdot \tau \frac{dv_c}{dt} = 0$$

$$\rightarrow \begin{cases} \frac{dv_c}{dt} + \tau \cdot \frac{di_L}{dt} = 0 \cdot i_L \\ 0 \cdot \frac{dv_c}{dt} + \tau \cdot \frac{di_L}{dt} = \tau \cdot i_L + 1 \cdot v_c \end{cases} \rightarrow \begin{cases} \frac{dv_c}{dt} = \frac{\tau}{\tau} i_L - \frac{1}{\tau} v_c \\ \frac{di_L}{dt} = \frac{1}{\tau} i_L - \frac{\tau}{\tau} v_c \end{cases}$$

ب - با انتخاب ولتاژ عبارت و جریان سلف به عنوان متغیر های حالت ، شکل (ب) را مجدداً بصورت زیر رسم کنید

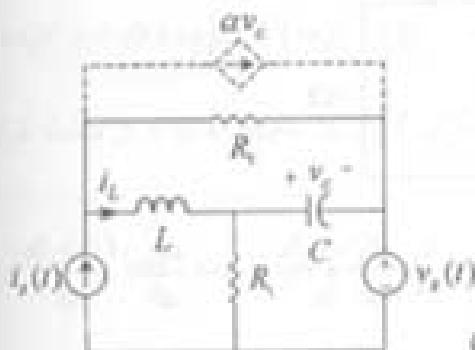


$$\textcircled{A} \text{ برای KCL} \rightarrow -i_1 + \frac{v_c}{\tau} - i_L = 0 \rightarrow v_c = \frac{1}{\tau} i_L - \frac{1}{\tau} v_i \quad i_1 = -\frac{1}{\tau} i_L - \frac{1}{\tau} v_i$$

$$\textcircled{B} \text{ برای KVL} \rightarrow v_s + v_c + i_1 = 0$$

$$\textcircled{A} \text{ برای KCL} \rightarrow -1 \cdot \times 1 \cdot \tau \frac{dv_c}{dt} + i_L - \frac{1}{\tau} i_L - \frac{1}{\tau} v_i = 0 \rightarrow \frac{dv_c}{dt} = \frac{0}{\tau} i_L - \frac{1}{\tau} v_i$$

$$\textcircled{B} \text{ برای KVL} \rightarrow -\frac{1}{\tau} i_L - \frac{1}{\tau} v_i + v_c + 1 \cdot \times 1 \cdot \tau \frac{di_L}{dt} = 0 \rightarrow \frac{di_L}{dt} = -\frac{0}{\tau} v_i - \frac{1}{\tau} i_L$$

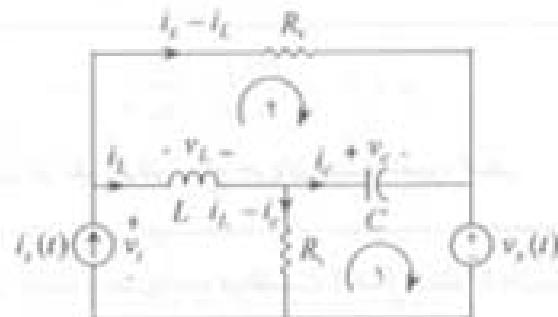


### مسئله ۸۱

(ا) الف - معادلات حالت را بتوانید و ولتاژ دو سر منبع جریان، را بر حسب متغیر های حالت بیان کنید

(ب) اگر متوجه جریان وابسته اضافه شود، معادلات حالت را بار دیگر بتوانید

حل : الف - در این حالت مدار بصورت زیر است که با انتخاب ولتاژ عازن و جریان سلف به عنوان متغیرهای  
حالت خواهیم داشت



$$\text{KVL} \rightarrow -R_s(i_s - i_L) + v_s + v_i = 0 \rightarrow \frac{dv_i}{dt} = \frac{i_s}{C} = -\frac{v_i}{RC} + \frac{i_L}{C} + \frac{v_s}{RC}$$

$$\text{KVL} \rightarrow R_s(i_s - i_L) - v_i - L \frac{di_L}{dt} = 0 \rightarrow \frac{di_L}{dt} = -\frac{v_i}{L} - \frac{R_s}{L} i_s + \frac{R_s}{L} i_s$$

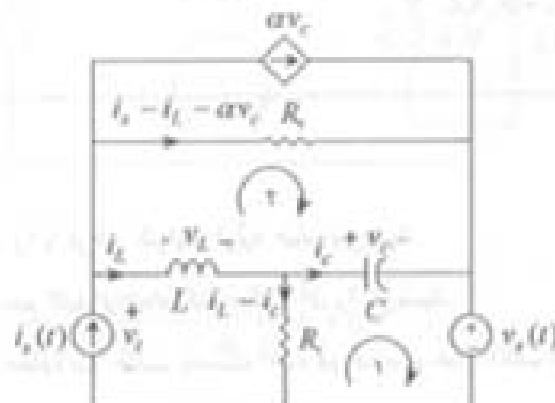
برای محاسبه ولتاژ در مدار  $i_s$  از این معادله استفاده نمایید

$$\text{KVL} \rightarrow -v_i + R_s(i_s - i_L) + v_i = 0 \rightarrow v_i = -R_s i_L + R_s i_s + v_s$$

$$\rightarrow v_i = -R_s i_L + \left( L \frac{di_L}{dt} + v_s - R_s i_s \right) + \left( R_s C \frac{dv_i}{dt} + v_s - R_s i_L \right)$$

$$\rightarrow v_i = L \frac{di_L}{dt} + R_s C \frac{dv_i}{dt} + 2v_s - (R_s + R_s) i_L \rightarrow v_i = -R_s i_L + R_s i_s + v_s$$

ب - در این حالت مدار بصورت زیر می‌باشد



با انتخاب ولتاژ عازن و جریان سلف به عنوان متغیرهای حالت خواهیم داشت

$$\text{KVL} \rightarrow -R_s \left( i_s - C \frac{dv_i}{dt} \right) + v_i + v_s = 0 \rightarrow \frac{dv_i}{dt} = -\frac{v_i}{RC} + \frac{i_s}{C} - \frac{v_s}{RC}$$



$$\text{KVL} \rightarrow R_s(i_s - i_L - \alpha v_r) - v_r - L \frac{di_L}{dt} = 0 \rightarrow \frac{di_L}{dt} = -\frac{(1 + \alpha R_s)}{L} v_r - \frac{R_s}{L} i_L + \frac{R_s}{L} i_s$$

مسئله ۳۷

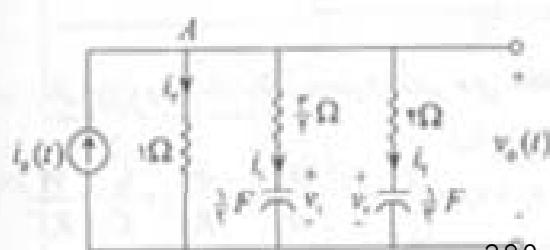
Q) مدار مسئله ۳۶ را بدون در نظر گرفتن منع جریان و لبته تعیین کنید.

حل: با توجه به معادلات حالت بدست آمده در قسمت (الف) مسئله ۳۶ داریم

$$\begin{aligned} \frac{di_L}{dt} &= -\frac{v_r}{L} - \frac{R_s}{L} i_L + \frac{R_s}{L} i_s \rightarrow v_r = -L \frac{di_L}{dt} - R_s i_L + R_s i_s \\ \frac{dv_r}{dt} &= -\frac{v_r}{RC} + \frac{i_L}{C} + \frac{v_s}{RC} \rightarrow -L \frac{di_L}{dt} - R_s \frac{di_L}{dt} + R_s \frac{di_s}{dt} \\ &= \frac{L}{RC} \frac{di_L}{dt} + \frac{R_s}{RC} i_L + \frac{R_s}{RC} i_s + \frac{i_L}{C} + \frac{v_s}{RC} \\ &\rightarrow \frac{di_L}{dt} + \left( \frac{1}{RC} + \frac{R_s}{L} \right) \frac{di_L}{dt} + \frac{1}{LC} \left( \frac{R_s}{R} + 1 \right) i_L = \frac{R_s}{L} \frac{di_s}{dt} - \frac{R_s}{R_s C} i_s - \frac{1}{R_s C} v_s \\ \omega &= \frac{1}{RC} + \frac{R_s}{L} \rightarrow \alpha = \frac{L + R_s C}{R_s C} , \quad \omega_0 = \frac{1}{LC} \left( \frac{R_s}{R} + 1 \right) \rightarrow \omega_0 = \sqrt{\frac{R_s + R}{R_s C}} \\ Q &= \frac{\omega_0}{\omega} = \frac{\sqrt{\frac{R_s + R}{R_s C}}}{\frac{L + R_s C}{R_s C}} = \frac{1}{L + R_s C} \sqrt{R_s C (R_s + R)} \end{aligned}$$

مسئله ۳۸

- (۱) الف- معادلات حالت را با فرض شرایط اولیه صفر تعیین کنید.  
 (۲) دو گان مدار را رسم کنید و معادلات حالت آن را تعیین کنید.  
 (۳) آنرا از پاسخ میان معادلات حالت بدست آمده در قسمت های (الف) و (ب) وجود دارد.  
 (۴) ت- پاسخ خوب را تعیین کنید.





حل: با توجه به شکل و با استفاده ویژگی خازنها به عنوان متغیرهای حالت داریم

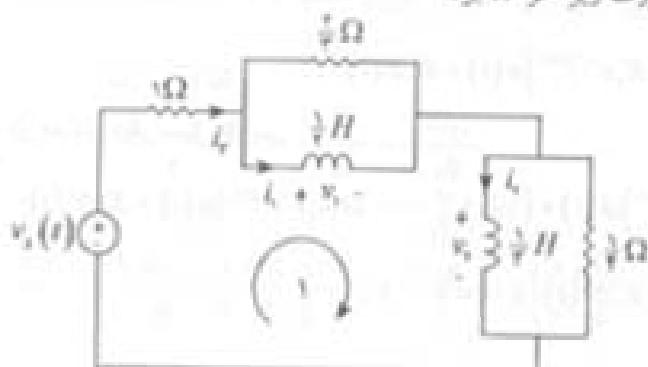
$$\begin{cases} v_s = v_i + \tau i_s = v_i + \frac{\tau}{\tau} \frac{dv_i}{dt} \\ v_s = v_i + \frac{\tau}{\tau} i_s = v_i + \frac{\tau}{\tau} \frac{dv_s}{dt} \end{cases} \rightarrow \frac{\tau}{\tau} \frac{dv_i}{dt} - \frac{\tau}{\tau} \frac{dv_s}{dt} = -v_i + v_s$$

(A) از KCL  $\rightarrow -i_s + \frac{v_i + \frac{\tau}{\tau} \frac{dv_i}{dt}}{\frac{1}{\tau}} + \frac{v_s}{\frac{1}{\tau}} + \frac{v_s}{\frac{1}{\tau}} = 0$

$$\rightarrow \frac{\partial}{\tau} \frac{dv_i}{dt} + \frac{v_s}{\frac{1}{\tau}} = -v_i + i_s \rightarrow \begin{cases} \frac{\partial}{\tau} \frac{dv_i}{dt} - \frac{v_s}{\frac{1}{\tau}} = -v_i + v_s \\ \frac{\partial}{\tau} \frac{dv_s}{dt} + \frac{v_s}{\frac{1}{\tau}} = -v_i + v_s \end{cases}$$

$$\rightarrow \begin{cases} \frac{dv_i}{dt} = -\frac{1}{\tau} v_i + \frac{1}{\tau} v_s + \frac{1}{\tau} i_s \\ \frac{dv_s}{dt} = \frac{1}{\tau} v_i - \frac{1}{\tau} v_s + \frac{1}{\tau} i_s \end{cases}$$

نمودار مدار معرفتی



$$\begin{cases} i_s = \frac{v_i}{\frac{1}{\tau}} + i_s = \frac{\tau}{\tau} \frac{di_s}{dt} + i_s \\ i_s = \frac{v_i}{\frac{1}{\tau}} + i_s = \frac{\tau}{\tau} \frac{di_s}{dt} + i_s \end{cases} \rightarrow \frac{\tau}{\tau} \frac{di_s}{dt} - \frac{\tau}{\tau} \frac{di_s}{dt} = -i_s + i_s$$

از KVL منشأ  $\rightarrow -v_i + \frac{\tau}{\tau} \frac{di_s}{dt} + i_s + \frac{v_s}{\frac{1}{\tau}} + \frac{v_s}{\frac{1}{\tau}} = 0 \rightarrow \frac{\partial}{\tau} \frac{di_s}{dt} + \frac{v_s}{\frac{1}{\tau}} = -i_s + v_s$

$$\rightarrow \begin{cases} \tau \frac{di_1}{dt} - \tau v \frac{dv_1}{dt} = -\tau v_i + \tau v_i \\ \tau \frac{dv_1}{dt} + \tau \frac{di_1}{dt} = -\tau v_i + \tau v_i \end{cases} \rightarrow \begin{cases} \frac{di_1}{dt} = -\frac{\tau}{\tau v} i_1 + \frac{\tau}{\tau v} v_i \\ \frac{dv_1}{dt} = \frac{\tau}{\tau v} i_1 - \frac{\tau}{\tau v} v_i \end{cases}$$

ب = معادلات پیگان بوده با این خواست که بحای داشت عازمها، جریان مولفها و بحای منع جریان متع را  
جاپنگزین شده است

ت = با توجه به معادلات بدست آمده در قسمت (الف) و با استفاده از تابش این تجزیه معادلات دفترچه متع را

$$v_o = v_i + \frac{\tau}{\tau} \frac{dv_i}{dt} = \left( 1 + \frac{\tau}{\tau} D \right) v_i \rightarrow v_i = \frac{\tau}{\tau D + \tau} v_o \quad , \quad v_o = v_i + \frac{\tau}{\tau} \frac{dv_i}{dt} \rightarrow v_i = \frac{\tau}{\tau D + \tau} v_o$$

$$(2) \frac{dv_i}{dt} + \tau \frac{dv_o}{dt} = -\tau v_i + \tau v_o \rightarrow \frac{\tau \cdot D}{\tau D + \tau} v_o + \frac{\tau D}{\tau D + \tau} v_o = -\frac{\tau}{\tau D + \tau} v_o + \tau v_o$$

$$(\tau D' + \tau \Delta D + \tau) v_o = (\tau D' + \tau \Delta D + \tau) i$$

$$\rightarrow \tau \tau \frac{d^2 v_o}{dt^2} + \tau \Delta \frac{dv_o}{dt} + \tau v_o = \tau \delta'(t) + \tau \Delta \delta'(t) + \tau \delta(t)$$

$$\text{مشخصات: } \tau \tau \delta' + \tau \Delta \delta + \tau \delta = u \rightarrow \delta = -1, -1/5t$$

$$\rightarrow v_o(t) = (K_1 e^{-t} + K_2 e^{-1/5t}) u(t) + K_3 \delta(t)$$

با جایگذاری  $v_o(t)$  معادله دفترچه متع را

$$\frac{dv_o}{dt} = (K_1 e^{-t} + K_2 e^{-1/5t}) \delta(t) + (-K_1 e^{-t} - 1/5 \cdot \Delta K_2 e^{-1/5t}) u(t) + K_3 \delta'(t)$$

$$= (K_1 + K_2) \delta(t) + K_3 \delta'(t) \quad , \quad t = 0$$

$$\frac{d^2 v_o}{dt^2} = (K_1 e^{-t} + K_2 e^{-1/5t}) \delta'(t) + (-K_1 e^{-t} - 1/5 \Delta K_2 e^{-1/5t}) \delta(t) + (-K_1 e^{-t} - 1/5 \Delta K_2 e^{-1/5t}) \delta'(t)$$

$$+ (K_1 e^{-t} + (-1/5 \Delta K_2) K_2 e^{-1/5t}) u(t) + K_3 \delta''(t)$$

$$= (K_1 + K_2) \delta'(t) + (-1 K_1 - 1/5 \Delta K_2) \delta(t) + K_3 \delta''(t) \quad , \quad t = 0$$

$$+ K_3 \delta''(t) + (\tau \tau K_1 + \tau \tau K_2 + \tau \Delta K_2) \delta'(t) + (-\tau \tau K_1 + \tau \tau \Delta K_2 + \tau \tau K_2) \delta(t)$$

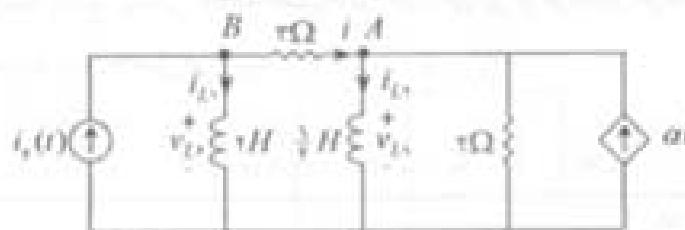
$$+ \tau \delta''(t) + \tau \Delta \delta'(t) + \tau \tau \delta(t)$$



$$\begin{aligned} & \tau\tau K_r = \tau\tau \\ \rightarrow & \begin{cases} \tau\tau K_1 + \tau\tau K_s + \tau\delta K_r = \tau\delta \\ -\tau\tau K_1 + \tau\tau - \tau\delta K_s + \tau\tau K_r = \tau\tau \end{cases} \rightarrow K_r = \tau/\delta\tau, \quad K_s = \tau/\tau\delta, \quad K_1 = -\tau \\\rightarrow & V_o(t) = \left( \tau/\tau\delta e^{-t} + \tau/\tau e^{-(\tau+\delta)t} \right) U(t) + \tau/\delta t \delta(t) \end{aligned}$$

## مسئله ۳۷

- ﴿ معادلات حالت را نوشت و  $\alpha$  را چنان تعیین کنید که مدار سیراگی بسته باشد. ﴾
- ﴿ آبام نویان  $\alpha$  را چنان تعیین کرد که مدار نوسانی باشد. در صورت مثبت بودن جواب این کار را انجام دهید. ﴾



شکل مسئله ۳۷

حل : با توجه به شکل مسئله و با توجه جریان مسلسلها به خوان منتهی های حالت داریم.

$$i = \frac{v_R - v_L}{r} = \frac{v_{L1} - v_{L2}}{r} = \frac{\tau \frac{di_{L1}}{dt} - \tau \frac{di_{L2}}{dt}}{r} = \frac{\tau \frac{di_{L1}}{dt}}{r} - \frac{\tau \frac{di_{L2}}{dt}}{r}$$

(A) برای  $KCL$   $\rightarrow -\left( \frac{\tau \frac{di_{L1}}{dt}}{r} - \frac{\tau \frac{di_{L2}}{dt}}{r} \right) + i_s + \frac{\tau}{r} \frac{di}{dt} - \alpha \left( \frac{\tau \frac{di_{L1}}{dt}}{r} - \frac{\tau \frac{di_{L2}}{dt}}{r} \right) = 0$

(B) برای  $KCL$   $\rightarrow -i_s + i_{L1} + \frac{\tau}{r} \frac{di_{L1}}{dt} - \frac{\tau}{r} \frac{di_{L2}}{dt} = 0$

$$\rightarrow \begin{cases} s(\alpha + \tau) \frac{di_{L1}}{dt} - (\tau\alpha + \tau) \frac{di_{L2}}{dt} = \tau i_s \\ \tau \frac{di_{L1}}{dt} - \frac{di_{L2}}{dt} = -\tau i_{L1} + \tau i_s \end{cases} \rightarrow \begin{cases} \frac{di_{L1}}{dt} = -\frac{1}{\tau} (\tau\alpha + \tau) i_{L1} - i_{L2} + \frac{1}{\tau} (\tau\alpha + \tau) i_s \\ \frac{di_{L2}}{dt} = -\tau (\alpha + 1) i_{L1} - \tau i_{L2} + \tau (\alpha + 1) i_s \end{cases}$$

برای محاسبه  $\alpha$  ابتدا باشد معادله مشخصه را با استفاده از رابطه  $|SI - A| = 0$  بدست آورید که در آن ماتریس  $A$  ماتریس استقلال معادلات حالت و  $I$  ماتریس واحد هم مرتبه با  $A$  می باشد.

$$S\bar{I} - A = S \begin{bmatrix} 1 & \alpha \\ \alpha & 1 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} -\frac{1}{r}(ra + b) & -1 \\ -r(a+1) & -r \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} S + \frac{1}{r}(ra + b) & -1 \\ -r(a+1) & S + r \end{bmatrix}$$

$$|S\bar{I} - A| = 0 \rightarrow \left[ S + \frac{1}{r}(ra + b) \right] (S + r) - r(a+1) = 0 \rightarrow S^2 + \left( a + \frac{b}{r} \right) S + r = 0$$

$$S^2 + AS + \omega_0^2 = 0 \quad , \quad A = a + \frac{b}{r} \quad , \quad \omega_0^2 = r \rightarrow \omega_0 = \sqrt{r}$$

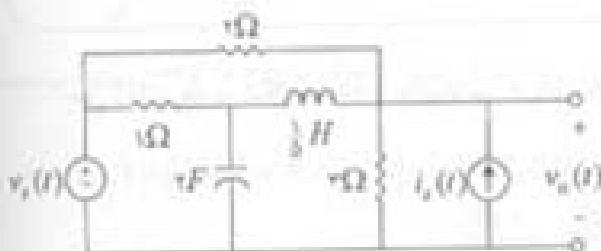
شرط اینکه پاسخ میراین بحث‌ها شود این است که ثابت میراین برای فرکانس مشدید گرفته و باشد:

$$\frac{A}{r} = \omega_0 \rightarrow \frac{a + \frac{b}{r}}{r} = \sqrt{r} \rightarrow a = -b/r$$

و برای اینکه پاسخ نوسانی داشته باشیم باید ثابت میراین برای صفر گرد و این امکان پذیر می‌باشد و آن معنی دارد که در صورت زیر حاصل می‌شود:

$$A = 0 \rightarrow a + \frac{b}{r} = 0 \rightarrow a = -b/r$$

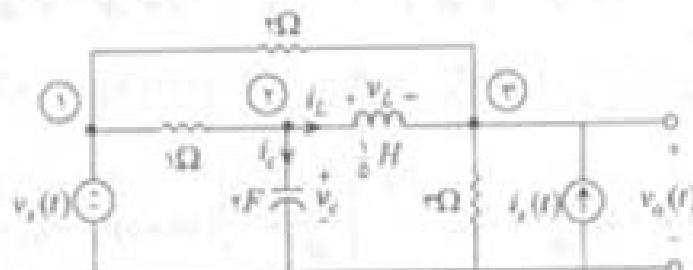
### مسئله ۵۵



- (۱) الف- معادلات حالت را بنویسید  
 (۲) ب- ۷ را بر حسب متغیرهای حالت  
 بیان کنید.

شکل مسئله ۵۵

حل: با انتخاب واتر اخازن و جریان سلف به عنوان متغیرهای حالت داریم



$$v_s = v_1 \quad , \quad v_c = v_2 \quad , \quad v_r = v_s - v_L = v_s - \frac{1}{r} \frac{di_L}{dt}$$

$$\textcircled{1} \text{، برای KCL} \rightarrow -i_L + \frac{1}{r} \frac{di_L}{dt} + i_s + \frac{1}{r} \frac{di_L}{dt} = 0$$

$$\rightarrow \frac{di_L}{dt} = -\theta i_L + \Delta V_c - \theta i_s - \tau V_s$$

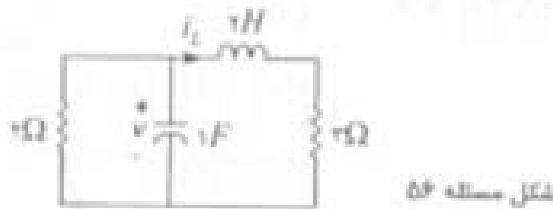
$$\textcircled{1} \quad \text{و فرض KCL} \rightarrow \frac{V_s - V_c}{\tau} + \tau \frac{dv_c}{dt} + i_L = 0 \rightarrow \frac{dv_c}{dt} = -\frac{\theta}{\tau} i_L - \frac{1}{\tau} V_c + \frac{1}{\tau} V_s$$

پس با توجه به مسئله ۷۷۷ میتوان سیستم دیفرانسیلی را در نظر گرفت

$$-\tau v_c + \frac{1}{\tau} \frac{di_L}{dt} + v_s = 0 \rightarrow -v_c + \frac{1}{\theta} (-\theta i_L + \Delta V_c - \theta i_s - \tau V_s) + v_s = 0 \rightarrow v_c = \frac{\theta}{\theta} i_L + \frac{\theta}{\theta} i_s + \frac{\tau}{\theta} V_s$$

### مسئله ۷۷۸

مسیر انتقالی حالت را برای رسم کنید  $\Delta t = 1/\tau$  و  $i_L(0) = v_c(0) = 1$



: حل

$$\rightarrow \begin{cases} -v + \tau \frac{di_L}{dt} + \tau i_L = 0 & \rightarrow \frac{di_L}{dt} = \frac{v}{\tau} - \frac{1}{\tau} i_L \\ \frac{v}{\tau} + i_L + \frac{dv}{dt} = 0 & \rightarrow \frac{dv}{dt} = -\frac{v}{\tau} - i_L \end{cases} \rightarrow \begin{bmatrix} \frac{dv}{dt} \\ \frac{di_L}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1/\tau & -1 \\ 1/\tau & -1/(\tau L) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v \\ i_L \end{bmatrix}$$

$$X(t) = AX(t) \quad , \quad X(t) = \begin{bmatrix} \frac{dv}{dt} \\ \frac{di_L}{dt} \end{bmatrix} \quad , \quad A = \begin{bmatrix} -1/\tau & -1 \\ 1/\tau & -1/(\tau L) \end{bmatrix} \quad , \quad X(t) = \begin{bmatrix} v \\ i_L \end{bmatrix}$$

$$X[(K+1)\Delta t] = X(K\Delta t) + AX(K\Delta t)\Delta t \quad , \quad (K=0, 1, 2, \dots, N) = (I + \Delta t A)X(K\Delta t)$$

$$X(-1/\tau K + 1/\tau) = \left( \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} + 1/\tau \begin{bmatrix} -1/\tau & -1 \\ 1/\tau & -1/(\tau L) \end{bmatrix} \right) X(-1/\tau K) = \begin{bmatrix} 1/\tau & -1/\tau \\ 1/\tau & 1/\tau \end{bmatrix} X(-1/\tau K)$$

$$X = \begin{bmatrix} v \\ i_L \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} v(-1/\tau K + 1/\tau) \\ i_L(-1/\tau K + 1/\tau) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/\tau & -1/\tau \\ 1/\tau & 1/\tau \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v(-1/\tau K) \\ i_L(-1/\tau K) \end{bmatrix}$$

$$K=0 \rightarrow \begin{bmatrix} v(1/\tau) \\ i_L(1/\tau) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/\tau & -1/\tau \\ 1/\tau & 1/\tau \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/\tau \\ 1/\tau \end{bmatrix}$$

$$K=1 \rightarrow \begin{bmatrix} v(-i\tau) \\ i_L(-i\tau) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -i/\lambda & -i/\tau \\ -i/\lambda & -i/\tau \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v(i\tau) \\ i_L(i\tau) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -i/\tau \gamma \\ -i/\tau \gamma \end{bmatrix}$$

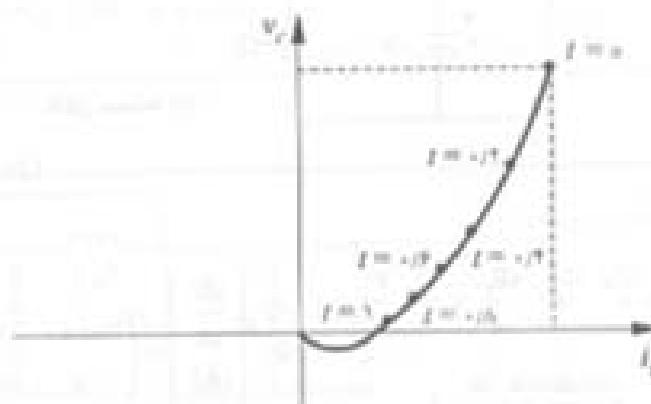
$$K=1 \rightarrow \begin{bmatrix} v(i\tau) \\ i_L(i\tau) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -i/\lambda & -i/\tau \\ -i/\lambda & -i/\tau \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v(-i\tau) \\ i_L(-i\tau) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -i/\tau \gamma \\ -i/\tau \gamma \end{bmatrix}$$

$$K=\tau \rightarrow \begin{bmatrix} v(i\lambda) \\ i_L(i\lambda) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -i/\lambda & -i/\tau \\ -i/\lambda & -i/\tau \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v(-i\lambda) \\ i_L(-i\lambda) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -i/\tau \gamma \\ -i/\tau \gamma \end{bmatrix}$$

$$K=\tau \rightarrow \begin{bmatrix} v(i) \\ i_L(i) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -i/\lambda & -i/\tau \\ -i/\lambda & -i/\tau \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v(-i) \\ i_L(-i) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -i/\tau \gamma \\ -i/\tau \gamma \end{bmatrix}$$

و اگر به همین ترتیب ادامه دهیم به حالت ذایس مدار من درست بعنوان که در مسیر فضای حالت

رسم شده در نظر گرفته شده است.



### مسئله ۵۷

با شروع از حالت اولیه  $V_0 = 1$  و  $I_0 = 0$  مسیر فضای حالت را با فرض  $\Delta t = 0.1$  رسم کنید

$$(I_R = -V_R + V_R')$$



شکل مسئله ۵۷

حل : با توجه به شکل مسئله داریم

$$V_R = V_R' = V_0 \rightarrow I_R = -V_0 + V_0' , \quad \frac{dI_R}{dt} = V_R = V_0$$



$$\textcircled{2} \rightarrow \text{KCL} \rightarrow -V_o + V_o' + \frac{dV_o}{dt} + I_o = 0 \rightarrow \frac{dV_o}{dt} = V_o - V_o' - I_o$$

$$X_o(t) = \begin{bmatrix} V_o \\ I_o \end{bmatrix} \rightarrow \frac{dX_o(t)}{dt} = f_o(V_o, I_o) = \begin{bmatrix} V_o - V_o' - I_o \\ V_o \end{bmatrix}$$

$$\rightarrow \frac{X_o((K+1)\Delta t) - X_o(K\Delta t)}{\Delta t} = \begin{bmatrix} V_o - V_o' - I_o \\ V_o \end{bmatrix}$$

$$\rightarrow X_o((K+1)\Delta t) = \Delta t \begin{bmatrix} V_o(K\Delta t) - V_o'(K\Delta t) - I_o(K\Delta t) \\ V_o(K\Delta t) \end{bmatrix} + X_o(K\Delta t)$$

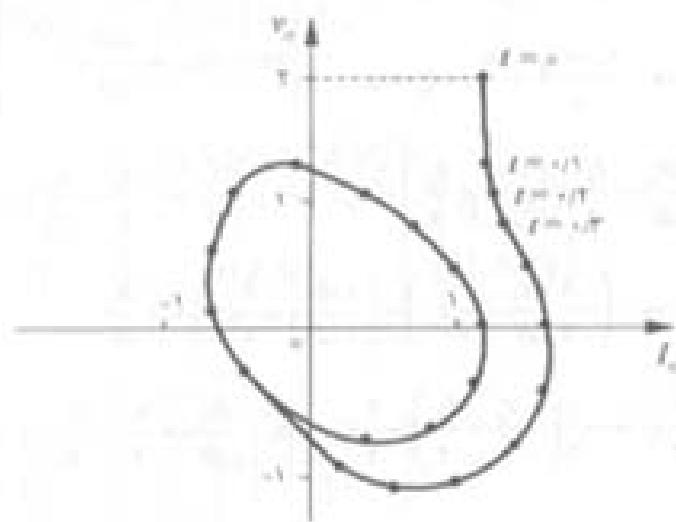
$$\rightarrow \begin{bmatrix} V_o(\cdot/\Delta t K + \cdot/\Delta t) \\ I_o(\cdot/\Delta t K + \cdot/\Delta t) \end{bmatrix} = \cdot/\Delta t \begin{bmatrix} V_o(K\Delta t) - V_o'(K\Delta t) - I_o(K\Delta t) \\ V_o(K\Delta t) \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} V_o(\cdot/\Delta t K) \\ I_o(\cdot/\Delta t K) \end{bmatrix}$$

$$K=0 \rightarrow \begin{bmatrix} V_o(\cdot/\Delta t) \\ I_o(\cdot/\Delta t) \end{bmatrix} = \cdot/\Delta t \begin{bmatrix} \tau - \tau' - \lambda \\ \tau \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \tau \\ \lambda \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \lambda/\tau \\ \lambda/\tau \end{bmatrix}$$

$$K=\lambda \rightarrow \begin{bmatrix} V_o(\cdot/\Delta t) \\ I_o(\cdot/\Delta t) \end{bmatrix} = \cdot/\Delta t \begin{bmatrix} \lambda/\tau - (\lambda/\tau)^2 - \lambda/\tau \\ \lambda/\tau \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \lambda/\tau \\ \lambda/\tau \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \lambda/\tau \\ \lambda/\tau \end{bmatrix}$$

$$K=\tau \rightarrow \begin{bmatrix} V_o(\cdot/\Delta t) \\ I_o(\cdot/\Delta t) \end{bmatrix} = \cdot/\Delta t \begin{bmatrix} \lambda/\tau - (\lambda/\tau)^2 - \lambda/\tau \tau \\ \lambda/\tau \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \lambda/\tau \\ \lambda/\tau \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \lambda/\tau \\ \lambda/\tau \end{bmatrix}$$

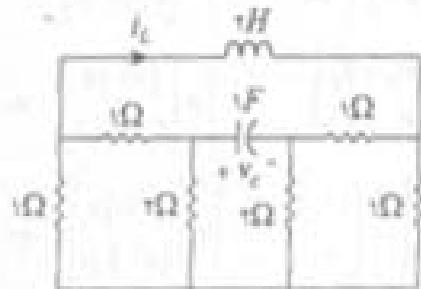
همن ترتیب تغییر دیگر را بدست تغییرات اورده و مسیر خصایح حالت را رسم می کنیم





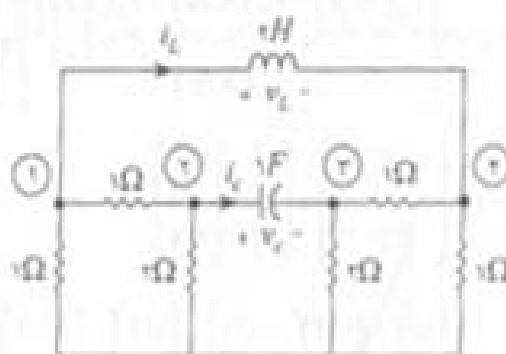
مسئله ۲۸

\*) معادلات حالت را بنویسید



شکل مسئله ۲۸

حل: با انتخاب ولتاژ عارض و جریان سلف به عنوان متغیر های حالت درجه



$$\begin{cases} \textcircled{1} \text{ کسری KCL} \rightarrow \frac{V_1}{1} + \frac{V_1 - V_L}{1} + I_L = 0 \\ \textcircled{2} \text{ کسری KCL} \rightarrow \frac{V_1 - V_L}{1} + \frac{V_1}{1} + I_L = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} V_1 - V_L = -I_L \\ V_1 - V_L = \frac{dV_L}{dt} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} V_1 = -\frac{1}{\tau} \frac{dV_L}{dt} - \frac{\tau}{\tau} I_L \\ V_1 = -\frac{dV_L}{dt} - \frac{I_L}{\tau} \end{cases}$$

$$\begin{cases} \textcircled{3} \text{ کسری KCL} \rightarrow \frac{V_2}{1} + \frac{V_2 - V_T}{1} - I_L = 0 \\ \textcircled{4} \text{ کسری KCL} \rightarrow \frac{V_2 - V_T}{1} + \frac{V_2}{1} - I_L = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} V_2 - V_T = I_L \\ V_2 - V_T = \frac{-dV_L}{dt} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} V_2 = \frac{dV_L}{dt} + \frac{1}{\tau} I_L \\ V_2 = \frac{1}{\tau} \frac{dV_L}{dt} + \frac{\tau}{\tau} I_L \end{cases}$$

$$V_1 - V_2 = V_L \Rightarrow -\frac{dV_L}{dt} - \frac{I_L}{\tau} - \left( \frac{dV_L}{dt} + \frac{I_L}{\tau} \right) = V_L \Rightarrow \frac{dV_L}{dt} = -\frac{V_L}{\tau} - \frac{I_L}{\tau}$$

$$V_1 - V_2 = V_L = \tau \frac{dI_L}{dt} \Rightarrow \left( -\frac{1}{\tau} \frac{dV_L}{dt} - \frac{\tau}{\tau} I_L \right) - \left( \frac{1}{\tau} \frac{dV_L}{dt} + \frac{\tau}{\tau} I_L \right) = \tau \frac{dI_L}{dt}$$

$$\Rightarrow \frac{dI_L}{dt} = -\frac{1}{\tau} \frac{dV_L}{dt} - \frac{\tau}{\tau} I_L = -\frac{1}{\tau} \left( -\frac{V_L}{\tau} - \frac{I_L}{\tau} \right) - \frac{\tau}{\tau} I_L \Rightarrow \frac{dI_L}{dt} = \frac{V_L}{\tau} + \frac{I_L}{\tau}$$



$$\rightarrow \begin{bmatrix} \frac{dv_c}{dt} \\ \frac{di_L}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{1}{\tau} & -\frac{1}{\tau} \\ \frac{1}{\tau} & -\frac{1}{\tau} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_c \\ i_L \end{bmatrix}$$

### مسأله ۲۴

(۱) سیستمی حالت را رسم کنید.



شکل مسئله ۲۴

حل: از لایه مدار و مجموع حلقه را به عنوان متغیرهای حالت بر می‌گذاریم با توجه به شکل مسئله داریم

$$(1) \text{ از } KCL \rightarrow i_R + i_C + i = 0 \rightarrow \frac{v}{\tau} + \frac{dv}{dt} + i = 0 \rightarrow v + e^t \frac{dv}{dt} + i = 0$$

$$\rightarrow \frac{dv}{dt} = -\frac{v+i}{e^t} \quad U_L = v \rightarrow \frac{d\phi}{dt} = v \rightarrow (\tau i + \tau) \frac{di}{dt} = v \rightarrow \frac{di}{dt} = \frac{v}{\tau i + \tau}$$

$$X(t) = \begin{bmatrix} v \\ i \end{bmatrix} \rightarrow \frac{dX(t)}{dt} = \begin{bmatrix} \frac{dv}{dt} \\ \frac{di}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{v+i}{e^t} \\ \frac{v}{\tau i + \tau} \end{bmatrix} \rightarrow \frac{X((K+1)\Delta t) - X(K\Delta t)}{\Delta t} = \begin{bmatrix} -\frac{v+i}{e^t} \\ \frac{v}{\tau i + \tau} \end{bmatrix}$$

$$\rightarrow X((K+1)\Delta t) = \begin{bmatrix} -\frac{v+i}{e^t} \\ \frac{v}{\tau i + \tau} \end{bmatrix} + X(K\Delta t)$$

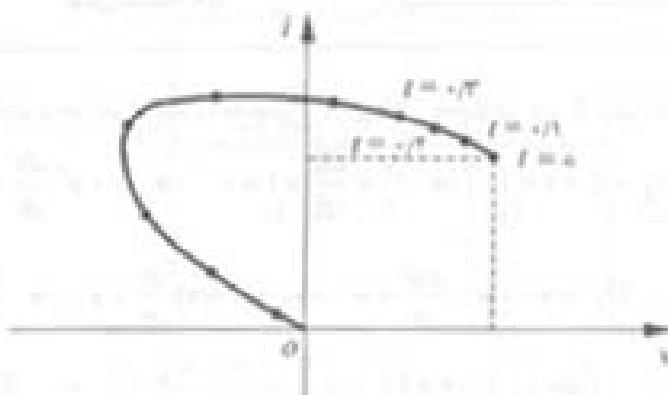
$$\rightarrow \begin{bmatrix} v(-/K + -/1) \\ i(-/K + -/1) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{v(K\Delta t) + i(K\Delta t)}{e^{t(K\Delta t)}} \\ \frac{v(K\Delta t)}{\tau i(K\Delta t) + \tau} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} v(-/K) \\ i(-/K) \end{bmatrix}$$

$$K = \infty \rightarrow \begin{bmatrix} v(-/1) \\ i(-/1) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{v+1}{e^t} \\ \frac{v}{\tau + \tau} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 \\ 1/\tau \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/v \\ 1/\tau \end{bmatrix}$$

$$K=1 \rightarrow \begin{bmatrix} v(-/r) \\ i(-/r) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\sqrt{A\tau} + \sqrt{r}\cdot\tau \\ e^{-r\tau} \\ -\sqrt{A\tau} \\ r(\sqrt{r}\cdot\tau) + \tau \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -\sqrt{A\tau} \\ \sqrt{r}\cdot\tau \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\sqrt{A\tau} \\ \sqrt{r}\cdot\tau \end{bmatrix}$$

$$K=\tau \rightarrow \begin{bmatrix} v(-/r) \\ i(-/r) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\sqrt{A\tau} + \sqrt{\tau}\cdot\tau \\ e^{-r\tau} \\ -\sqrt{A\tau} \\ r(\sqrt{\tau}\cdot\tau) + \tau \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -\sqrt{A\tau} \\ \sqrt{\tau}\cdot\tau \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\sqrt{A\tau} \\ \sqrt{\tau}\cdot\tau \end{bmatrix}$$

و اگر به همین صورت از اندیشه هایی به حالت دائمی دست ببریم



### مسئله ۱۰

۱۰) معادلات حالت را بنویسد و مسیر فضای حالت را برای شرایط اولیه (بیر رسم کنید)

الف -  $i_L(0) = 0$  و  $v_c(0) = 1 - \tau$

ب -  $i_L(0) = 2$  و  $v_c(0) = 1 - \tau$

معنی کنید این مسئله را با کامپیوتر حل کنید و مسیر فضای حالت را طوری رسم کنید که تمام مشخصه های آن دیده شوند.



$$v_c = i_R + \frac{1}{\tau} i_R'$$

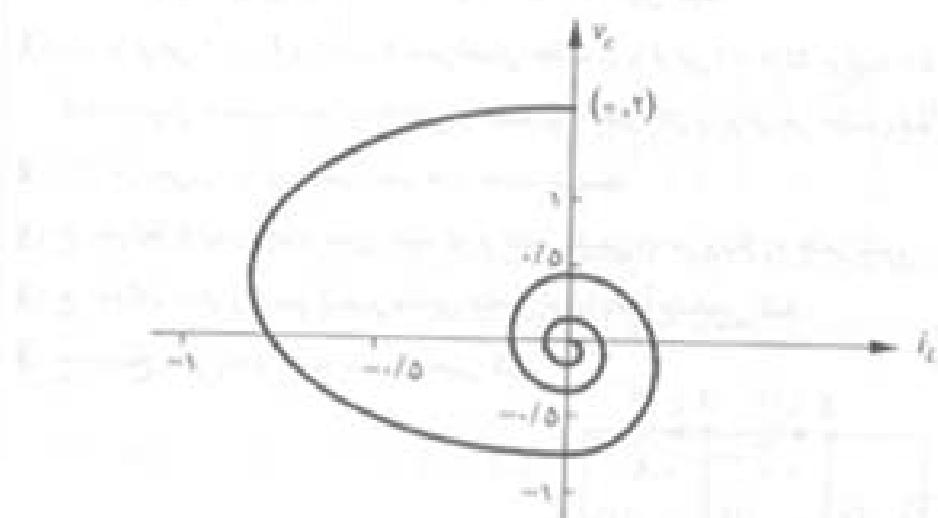
شکل مسئله ۱۰



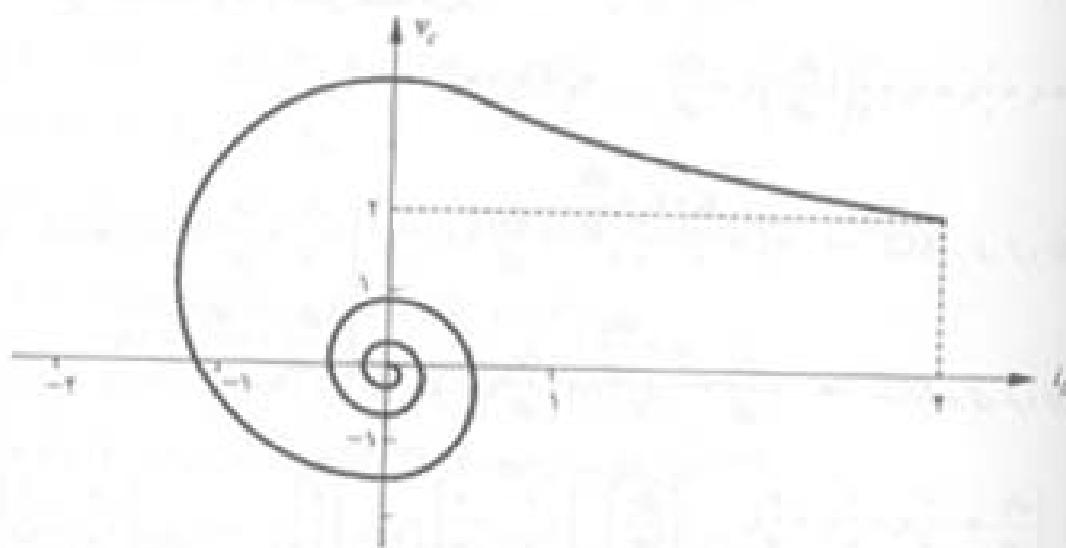
حل : الف - با توجه به مدار سیم و ولتاژ سلف به معادله میدرایی حالت مدار

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{معادله KVL} \rightarrow v_c + \frac{di_L}{dt} + i_R + \frac{1}{\tau} i_L' = 0 \\ i_R = i_c = i_L \rightarrow i_c = i_L \rightarrow \frac{1}{\tau} \frac{dv_c}{dt} = i_L \end{array} \right. \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \frac{di_L}{dt} = -v_c - i_L - \frac{1}{\tau} i_L' \\ \frac{dv_c}{dt} = \tau i_L \end{array} \right.$$

که با درنظر گرفتن مقدارهای اولیه  $i_L(0) = 0$  و  $v_c(0) = 0$  حالت پیوست زیرا میدرایی

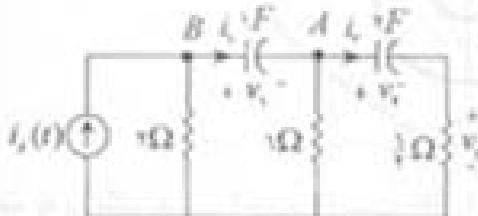


ب - با توجه به دستگاه بدست آمده در قسمت (الف) و به ازای مقدارهای اولیه  $i_L(0) = 0$  و  $v_c(0) = 0$  روش فریس را نقطه باض مسیر فضایی حالت پیوست زیرا بدست می‌تواند آنرا



## مسئله ۱۴

- (۱) الف - معادلات حالت را بر حسب متغیر های حالت ۷ و ۸ نوشت و آن را به شکل ماتریس در آورده ماتریس A را مشخص کند.
- (۲) ب - مقادیر ویژه و بردار های ویژه ماتریس A را تعیین کند.
- (۳) ب - با فرض  $v_7 = v_8 = 0$  پاسخ ورودی صفر را حساب کند و از روی آن ماتریس  $\tau$  را برای ماتریس A بدست آمده در قسمت الف تعیین کند.
- (۴) ت - با فرض  $v_7 = v_8 = \tau$  معرفهای حالت را با فرض  $\tau = 0.5$  برای  $t = 1$  حساب کند و میں با مقابله جواب با تابع قسمت ب خطای کار را برای هر حالت دقیقاً تعیین کند.
- (۵) ث - خروجی  $v_7$  را بر حسب متغیر های حالت بنویسید.
- (۶) ج - شرایط اولیه را چنان تعیین کنید که فرکانس طیbus ۱ در وقت  $\tau$  ظاهر شود.
- (۷) د - دو گان مدار را درست کنید و مقادیر عناصر آن را دقیقاً مشخص کنید.
- (۸) ح - پاسخ های پله و همراه مدار را تعیین کنید.



شکل مسئله ۱۴

حل : الف - با توجه به شکل مسئله داریم

$$v_7 = v_1 + \frac{1}{\tau} i_1 = v_1 + \frac{1}{\tau} \left( \tau \frac{dv_1}{dt} \right) v_1 + \frac{dv_1}{dt}, \quad v_8 = v_1 + v_{12} = v_1 + v_1 + \frac{dv_1}{dt}$$

$$\textcircled{R} \text{ ، برای KCL} \rightarrow -i_1 + \frac{v_1 + v_2 + \frac{dv_1}{dt}}{\tau} + \frac{dv_1}{dt} = 0 \rightarrow \begin{cases} \frac{dv_1}{dt} + \frac{dv_2}{dt} = -v_1 - v_2 + i_1 \\ -\frac{dv_1}{dt} + \tau \frac{dv_2}{dt} = -v_1 \end{cases}$$

$$\textcircled{Q} \text{ ، برای KCL} \rightarrow -\frac{dv_1}{dt} + \frac{v_1 + \frac{dv_2}{dt}}{\tau} + \tau \frac{dv_2}{dt} = 0$$

$$\rightarrow \begin{cases} \frac{dv_1}{dt} = -v_1 - \frac{1}{\tau} v_2 + \frac{1}{\tau} i_1 \\ \frac{dv_2}{dt} = -v_1 - \frac{1}{\tau} v_2 + \frac{1}{\tau} i_1 \end{cases} \rightarrow \begin{bmatrix} \frac{dv_1}{dt} \\ \frac{dv_2}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{1}{\tau} & -\frac{1}{\tau} \\ -1 & -\frac{1}{\tau} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{1}{\tau} \\ 0 \end{bmatrix} i_1 \rightarrow A = \begin{bmatrix} -\frac{1}{\tau} & -\frac{1}{\tau} \\ -1 & -\frac{1}{\tau} \end{bmatrix}$$



پ - مدارهای مرتبه نویم  $|SI - A| = 0$  مدارهای ساده  $A = 0$

$$SI - A = S \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} -\frac{\tau}{V} & \frac{1}{V} \\ \frac{1}{V} & \frac{\tau}{V} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \tau + \frac{1}{V} & \frac{1}{V} \\ \frac{1}{V} & \tau + \frac{1}{V} \end{bmatrix}$$

$$\rightarrow |SI - A| = \begin{bmatrix} \tau + \frac{1}{V} & \frac{1}{V} \\ \frac{1}{V} & \tau + \frac{1}{V} \end{bmatrix} = \tau^2 + \frac{1}{V^2} - \tau + \frac{1}{V} = 0 \rightarrow \tau = \frac{-1}{V} \pm \frac{\sqrt{1}}{V}$$

$$\text{شمردن بر دارهای ویرزا} \quad \begin{bmatrix} \tau & \frac{1}{V} \\ \frac{1}{V} & \tau \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} \frac{-1}{V} + \frac{\sqrt{1}}{V} & \frac{1}{V} \\ \frac{1}{V} & \frac{-1}{V} + \frac{\sqrt{1}}{V} \end{bmatrix}$$

پ - من نایم که جوابهای مدارهای طبیعی مدار نیز من باشد و از اینها که پاسخ درست داشتم را من خواهیم نداشتند مدارهای طبیعی و شرایط اولیه کافی خواهد بود.

$$\tau = \frac{-1 \pm \sqrt{1}}{V} = -1/V \pm 1/V$$

$$\rightarrow v_1(t) = K_1 e^{-1/Vt} + K_2 e^{-1/Vt}, v_2(t) = K_3 e^{-1/Vt} + K_4 e^{-1/Vt}$$

با توجه به مدارهای اولیه داده شده و مدارهای حالت اولیه

$$v_1(0) = V_{in} \rightarrow K_1 + K_2 = V_{in}$$

$$\frac{dv_1(t)}{dt} = -\frac{1}{V} V_{in} = -\frac{1}{V} V_{in} \rightarrow -1/V K_1 - 1/V K_2 = -\frac{1}{V} V_{in} = -\frac{1}{V} V_{in}$$

$$\rightarrow K_1 = -1/V V_{in} = -1/V V_{in}, K_2 = -1/V V_{in} = -1/V V_{in}$$

$$v_2(0) = V_{in} \rightarrow K_3 + K_4 = V_{in}$$

$$\frac{dv_2(t)}{dt} = -\frac{1}{V} V_{in} = -\frac{1}{V} V_{in} \rightarrow -1/V K_3 - 1/V K_4 = -\frac{1}{V} V_{in} = -\frac{1}{V} V_{in}$$

$$\rightarrow K_3 = -1/V V_{in} + -1/V V_{in}, K_4 = -1/V V_{in} + -1/V V_{in}$$

$$\rightarrow \begin{cases} v_1(t) = (-1/V V_{in} - 1/V V_{in}) e^{-1/Vt} + (-1/V V_{in} + 1/V V_{in}) e^{-1/Vt} \\ v_2(t) = (-1/V V_{in} + 1/V V_{in}) e^{-1/Vt} + (1/V V_{in} + 1/V V_{in}) e^{-1/Vt} \end{cases}$$

$$\rightarrow \begin{bmatrix} v_1(t) \\ v_2(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1/V(e^{-1/Vt} + e^{-1/Vt}) & -1/V(e^{-1/Vt} + e^{-1/Vt}) \\ -1/V(e^{-1/Vt} - e^{-1/Vt}) & -1/V(e^{-1/Vt} + e^{-1/Vt}) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_{in} \\ V_{in} \end{bmatrix}$$

$$\rightarrow e^{j\omega t} = \begin{bmatrix} \cdot/\delta(e^{-j\omega t} + e^{+j\omega t}) & \cdot/\gamma(e^{-j\omega t} - e^{+j\omega t}) \\ \cdot/\tau\delta(e^{-j\omega t} - e^{+j\omega t}) & \cdot/\beta(e^{-j\omega t} + e^{+j\omega t}) \end{bmatrix}$$

ت = من خواهیم داشت فضای حالت را با روش تغرس و به ازای درودی سطر بذست آوریم

$$X(t) = \begin{bmatrix} v_i \\ v_o \end{bmatrix} \rightarrow \frac{dX(t)}{dt} = \begin{bmatrix} \frac{dv_i}{dt} \\ \frac{dv_o}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{\tau}{\gamma} & \frac{\gamma}{\gamma} \\ \frac{\gamma}{\gamma} & -\frac{\tau}{\gamma} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_i \\ v_o \end{bmatrix}$$

$$\rightarrow \frac{X((K+i)\Delta t) - X(K\Delta t)}{\Delta t} \approx \begin{bmatrix} -\frac{\tau}{\gamma} & \frac{\gamma}{\gamma} \\ \frac{\gamma}{\gamma} & -\frac{\tau}{\gamma} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_i \\ v_o \end{bmatrix}$$

$$\rightarrow \begin{bmatrix} v_i(-j\tau(K+i)) \\ v_o(-j\tau(K+i)) \end{bmatrix} \approx \begin{bmatrix} -\frac{\tau}{\gamma} & \frac{\gamma}{\gamma} \\ \frac{\gamma}{\gamma} & -\frac{\tau}{\gamma} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_i(-j\tau K) \\ v_o(-j\tau K) \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} v_i(-j\tau K) \\ v_o(-j\tau K) \end{bmatrix}$$

$$K=0 \rightarrow \begin{bmatrix} v_i(-j\tau) \\ v_o(-j\tau) \end{bmatrix} \approx \begin{bmatrix} -\frac{\tau}{\gamma} & \frac{\gamma}{\gamma} \\ \frac{\gamma}{\gamma} & -\frac{\tau}{\gamma} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \tau \\ \tau \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \tau \\ \tau \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} j/PVO \\ j/PAP \end{bmatrix}$$

$$K=1 \rightarrow \begin{bmatrix} v_i(-j\tau) \\ v_o(-j\tau) \end{bmatrix} \approx \begin{bmatrix} -\frac{\tau}{\gamma} & \frac{\gamma}{\gamma} \\ \frac{\gamma}{\gamma} & -\frac{\tau}{\gamma} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1/PVO \\ 1/PAP \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1/PVO \\ 1/PAP \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} j/TPT \\ j/TPA \end{bmatrix}$$

$$K=2 \rightarrow \begin{bmatrix} v_i(-j\tau) \\ v_o(-j\tau) \end{bmatrix} \approx \begin{bmatrix} -\frac{\tau}{\gamma} & \frac{\gamma}{\gamma} \\ \frac{\gamma}{\gamma} & -\frac{\tau}{\gamma} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1/TPT \\ 1/TPA \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1/TPT \\ 1/TPA \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} j/V.V \\ j/V.P \end{bmatrix}$$

$$K=3 \rightarrow \begin{bmatrix} v_i(-j\tau) \\ v_o(-j\tau) \end{bmatrix} \approx \begin{bmatrix} -\frac{\tau}{\gamma} & \frac{\gamma}{\gamma} \\ \frac{\gamma}{\gamma} & -\frac{\tau}{\gamma} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1/V.V \\ 1/V.P \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1/V.V \\ 1/V.P \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} j/AAA \\ j/APP \end{bmatrix}$$

$$K=4 \rightarrow \begin{bmatrix} v_i(-j\tau) \\ v_o(-j\tau) \end{bmatrix} \approx \begin{bmatrix} -\frac{\tau}{\gamma} & \frac{\gamma}{\gamma} \\ \frac{\gamma}{\gamma} & -\frac{\tau}{\gamma} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1/AAA \\ 1/APP \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1/AAA \\ 1/APP \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} j/V.V \\ j/V.P \end{bmatrix}$$

نکته در نظر گیری راهنمایی بذست آمده در قسمت (ب) بروز نماید

$$\begin{bmatrix} v_i(-j\tau) \\ v_o(-j\tau) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cdot/\delta(e^{-j\tau/10} + e^{+j\tau/10}) & \cdot/\gamma(e^{-j\tau/10} - e^{+j\tau/10}) \\ \cdot/\tau\delta(e^{-j\tau/10} - e^{+j\tau/10}) & \cdot/\beta(e^{-j\tau/10} + e^{+j\tau/10}) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \tau \\ \tau \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} j/PVV \\ j/V.V \end{bmatrix}$$

پس در این حالت مقدار عطا بروز است با

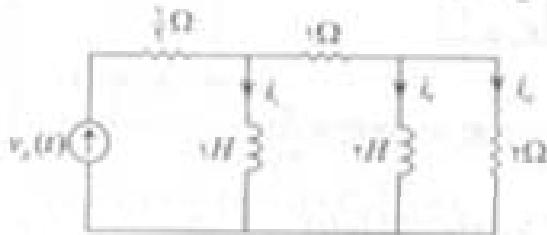
$$\rightarrow \begin{bmatrix} \Delta v_i(-t) \\ \Delta v_i(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/\tau_{AV} & -1/\tau_{AV} \\ 1/\tau_{AV} & -1/\tau_{AV} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/\tau & 0 \\ 0 & 1/\tau \end{bmatrix}$$

با روش مشابه مقدار عطا در سایر حالت ها را نیز من توان محاسبه کرد که این کار بر عهد شما خواسته می شود  
گذانده می شود

ت - با توجه به شکل متنه داریم

$$v_o = \frac{1}{\tau} \left( \frac{dv_i}{dt} \right) = \frac{dv_i}{dt} = -\frac{\tau}{V} v_i + \frac{\tau}{V} i_s + \frac{\tau}{V} i_s$$

ج - دو گان مدار بصورت زیر می باشد



ح - توجه به معادلات حالت پادست آمده در قسمت (ج) داریم

$$v_o = \frac{1}{\tau} \left( \frac{dv_i}{dt} \right) = Dv_i \quad \rightarrow \quad v_i = \frac{v_o}{D}$$

$$\frac{dv_i}{dt} = -\frac{\tau}{V} v_i - \frac{\tau}{V} v_o + \frac{\tau}{V} i_s \quad \rightarrow \quad Dv_i = -\frac{\tau}{V} v_i - \frac{\tau}{V} \left( \frac{v_o}{D} \right) + \frac{\tau}{V} i_s \quad \rightarrow \quad v_i = \frac{\tau D i_s - \tau v_o}{D(VD + \tau)}$$

$$\frac{dv_i}{dt} = -\frac{\tau}{V} v_i - \frac{\tau}{V} v_o + \frac{\tau}{V} i_s \quad \rightarrow \quad D \left( \frac{v_i}{D} \right) = -\frac{\tau}{V} \left( \frac{\tau D i_s - \tau v_o}{D(VD + \tau)} \right) - \frac{\tau}{V} \left( \frac{v_o}{D} \right) + \frac{\tau}{V} i_s$$

$$\rightarrow (11D' + 11D + V)v_o = (11D' + 15D)i_s \quad \rightarrow \quad 11 \frac{d^2 v_o}{dt^2} + 11 \frac{dv_o}{dt} + Vv_o = 11 \frac{di_s}{dt} + 15 \frac{di_s}{dt}$$

در اینجا با جایگذاری  $i_s(t) = u(t)$  باسخ یافته را محاسبه خواهیم کرد

$$\rightarrow 11 \frac{d^2 v_o}{dt^2} + 11 \frac{dv_o}{dt} + Vv_o = 11 \delta'(t) + 15 \delta(t)$$

در  $t = 0$  حالت اصلی کوچک و  $i_s(0) = 0$  می باشد بنابراین بجز این گذشتگر از مقدارت  $\frac{1}{V}$  فهم بروز است

$$i_s(-t) = \frac{\gamma \frac{1}{V}}{\sqrt{1 + \frac{1}{V}}} \lambda A = \frac{\gamma}{V} \quad \rightarrow \quad v_o(-t) = \frac{1}{V} i_s(-t) = \frac{\gamma}{V}$$

و انتگرال بگیری از مقدار دهنر اسیل در ناسخه  $v_o(t)$  داریم



$$r_1 \frac{dv_o(s^+)}{dt} + r_2 \left( \frac{v}{V} \right) = v_o \quad \Rightarrow \quad \frac{dv_o(s^+)}{dt} = \frac{v}{r_1}$$

من داشتم که بروای سیستم معادله دیفرانسیل فوق را می‌توان بصورت زیر نوشت:

$$r_1 \frac{d^2 v_o}{dt^2} + r_2 \frac{dv_o}{dt} + V v_o = v \quad , \quad v_o(s^+) = \frac{V}{V} \quad , \quad \frac{dv_o(s^+)}{dt} = \frac{v}{r_1}$$

$$\text{که می‌تواند: } r_1 s^2 + r_2 s + V = v \quad \Rightarrow \quad s = -\sqrt{\frac{V}{r_1}} \quad , \quad -\sqrt{\frac{V}{r_1}}$$

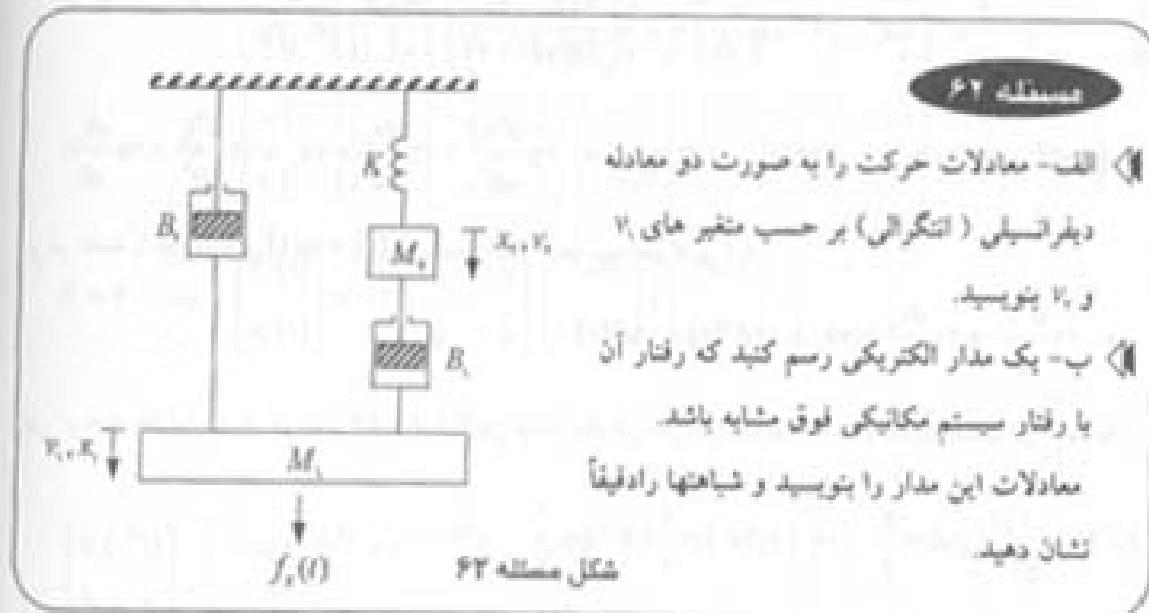
$$\Rightarrow v_o(t) = K_1 e^{-\sqrt{\frac{V}{r_1}} t} + K_2 t e^{-\sqrt{\frac{V}{r_1}} t} \quad , \quad t \geq 0$$

$$\begin{cases} v_o(s^+) = \frac{V}{V} \quad \Rightarrow \quad K_1 + K_2 = \frac{V}{V} \\ \frac{dv_o(s^+)}{dt} = \frac{v}{r_1} \quad \Rightarrow \quad -\sqrt{\frac{V}{r_1}} K_1 - \sqrt{\frac{V}{r_1}} K_2 = \frac{v}{r_1} \end{cases} \Rightarrow K_1 = \sqrt{\frac{V}{r_1}} \quad , \quad K_2 = -\sqrt{\frac{V}{r_1}}$$

$$\Rightarrow v_o(t) = \left( \sqrt{\frac{V}{r_1}} e^{-\sqrt{\frac{V}{r_1}} t} - \sqrt{\frac{V}{r_1}} t e^{-\sqrt{\frac{V}{r_1}} t} \right) u(t)$$

و با مشتق گیری از پاسخ پنهان پاسخ ضربه را بصورت زیر بدست می‌آوریم:

$$\begin{aligned} h(t) &= \frac{dv_o(t)}{dt} = \left( \left( \sqrt{\frac{V}{r_1}} \right) \left( -\sqrt{\frac{V}{r_1}} \right) e^{-\sqrt{\frac{V}{r_1}} t} + \left( \sqrt{\frac{V}{r_1}} \right) \left( -\sqrt{\frac{V}{r_1}} \right) t e^{-\sqrt{\frac{V}{r_1}} t} \right) u(t) \\ &\quad + \left( \sqrt{\frac{V}{r_1}} e^{-\sqrt{\frac{V}{r_1}} t} - \sqrt{\frac{V}{r_1}} t e^{-\sqrt{\frac{V}{r_1}} t} \right) \delta(t) = \left( -\sqrt{\frac{V}{r_1}} e^{-\sqrt{\frac{V}{r_1}} t} + \sqrt{\frac{V}{r_1}} t e^{-\sqrt{\frac{V}{r_1}} t} \right) + \sqrt{\frac{V}{r_1}} \delta(t) \end{aligned}$$



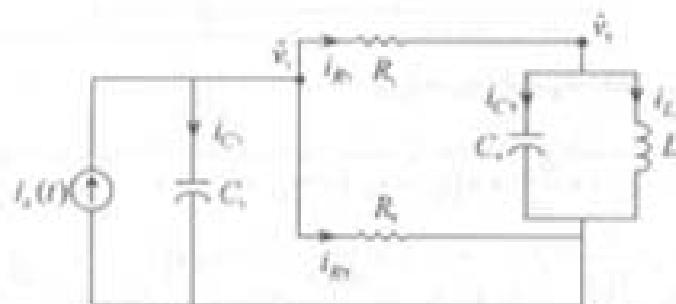


حل : الف - با توجه به شکل مسئله و با مروره نظر از بیانی کردن دارای :

$$f_{R_1} + f_{R_2} + f_{M_1} = f_i \rightarrow R_1(v_i - v_s) + R_2(v_i - v_s) + M_1 \frac{dv_i}{dt} = f_i$$

$$f_{R_1} = f_{M_1} + f_E \rightarrow R_1(v_i - v_s) = M_1 \frac{dv_i}{dt} + K \int (v_i - v_s) dt$$

ب - مدار مذکور بصورت زیر می باشد



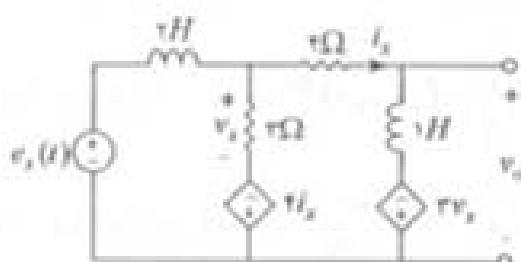
$$i_{R_1} + i_{R_2} + i_{C_1} = i_i \rightarrow \frac{1}{R_1}(v_i - v_s) + \frac{1}{R_2}(v_i - v_s) + C_1 \frac{dv_i}{dt} = i_i$$

$$i_{R_1} = i_{C_1} + i_E \rightarrow \frac{1}{R_1}(v_i - v_s) = C_1 \frac{dv_i}{dt} + \frac{1}{L} \int (v_i - v_s) dt$$

فرنجا که معادلات بدست آمده برای متغیرهای  $(\dot{v}_i, \ddot{v}_i)$  و  $(v_i, v_s)$  یکسان است لذا در سینم طرق معادل آنکه شاخصها بصورت زیراند

سینم الکتریکی	سینم مکانیکی
ولتاژ $v$	سرعت $\dot{x}$
جریان $i$	نیرو $f$
رساناچ $R$	ضرب محراب $B$
خازن $C$	جرم $M$
سلف $L$	قدر $K$

مسئله ۷۳



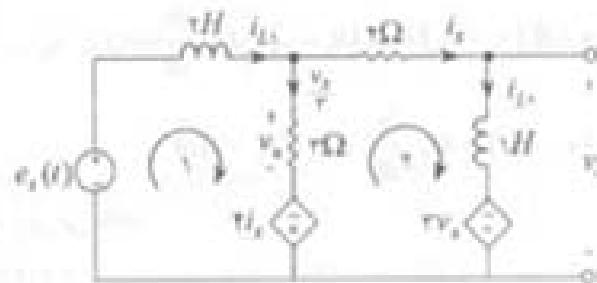
الف - معادلات حالت را نوشت و  $v_o$  را بر حسب متغیرهای حالت بیان کنید

ب - معادله دیفرانسیل  $v_o$  را حسب  $v_s$  را بنویس و مسئله ۷۲ را بررسی کنید

مسئله ۷۲



حل: الف - با استخراج جریان مطلعه به عنوان متغیرهای حالت و با توجه به شکل زیر داریم



$$i_L = i_{L1} + \frac{v_L}{\tau} = i_{L1} - i_{L2} \rightarrow v_L = \tau(i_{L1} - i_{L2})$$

$$\text{KVL} \rightarrow -e_i + \tau \frac{di_{L1}}{dt} + \tau(i_{L1} - i_{L2}) - \tau i_{L3} = 0 \rightarrow \frac{di_{L1}}{dt} = -\frac{\tau}{\tau} i_{L1} + \frac{\tau}{\tau} i_{L2} + \frac{\tau}{\tau} e_i$$

$$\text{KVL} \rightarrow \tau i_{L1} - \tau(i_{L1} - i_{L2}) + \tau i_{L2} + \frac{di_{L2}}{dt} - \tau(i_{L1} - i_{L2}) = 0 \rightarrow \frac{di_{L2}}{dt} = \tau i_{L1} - \tau i_{L2}$$

$$v_o = \frac{di_{L2}}{dt} - \tau v_o = \tau i_{L2} - \tau i_{L1} - \tau(i_{L1} - i_{L2}) = \tau i_{L2} - \tau v_o$$

ب - با استفاده از نسبت اجزای توری معادلات دیفرانسیل و با پکارگیری معادلات حالت داریم

$$\frac{di_{L1}}{dt} = -\frac{\tau}{\tau} i_{L1} + \frac{\tau}{\tau} i_{L2} + \frac{\tau}{\tau} e_i \rightarrow (\tau D + \tau) i_{L1} - \tau i_{L2} = e_i$$

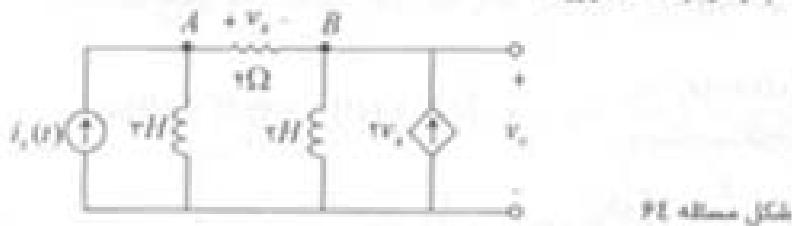
$$\frac{di_{L2}}{dt} = \tau i_{L2} - \tau i_{L1} \rightarrow \tau i_{L2} - (\tau D + \tau) i_{L1} = 0$$

$$v_o = \tau i_{L2} - \tau i_{L1} \rightarrow \tau i_{L2} - \tau i_{L1} - \tau v_o = 0$$

$$v_o = \begin{vmatrix} \tau D + \tau & -\tau & e_i \\ \tau & -(\tau D + \tau) & 0 \\ \tau & -\tau & 0 \\ \tau D + \tau & -\tau & 0 \\ \tau & -(\tau D + \tau) & 0 \\ \tau & -\tau & -1 \end{vmatrix} = \frac{\tau D - \tau \tau}{\tau D + \tau \tau D - \tau \tau} e_i \rightarrow \tau \frac{dv_o}{dt} + \tau \tau \frac{dv_o}{dt} - \tau \tau v_o = \tau \frac{de_i}{dt} - \tau \tau v_o$$



## مسئله ۷۲

(۱) معادله دیفرانسیل  $v_s$  بر حسب  $i_s$  را بدست آورید.

حل: با توجه به شکل مسئله و با استفاده از نهایت پرتوی معادلات تکمیل - دیفرانسیل در زیر:

$$\textcircled{1} \quad \text{از KCL: } \rightarrow -i_s + \frac{1}{\tau} \int v_s dt + \frac{v_s - v_o}{\tau} = 0 \quad \rightarrow -i_s + \frac{1}{\tau D} v_s + \frac{v_s - v_o}{\tau} = 0$$

$$\rightarrow v_s = \frac{Dv_o + \tau Di_s}{D + 1}, \quad v_o = v_s - v_B = \frac{Dv_o + \tau Di_s}{D + 1} - v_o = \frac{-v_o + \tau Di_s}{D + 1}$$

$$\textcircled{2} \quad \text{از KCL: } \rightarrow \frac{1}{\tau} \int v_s dt - \tau v_s - \frac{v_s}{\tau} = 0 \quad \rightarrow \frac{1}{\tau D} v_s - \frac{1}{\tau} \left( \frac{-v_o + \tau Di_s}{D + 1} \right) = 0$$

$$(1/D + 1) v_s = \tau \tau D' i_s \quad \rightarrow \tau \frac{dv_s}{dt} + \tau v_s = \tau \tau \frac{di_s}{dt}$$

## مسئله ۷۳

(۱) معادله دیفرانسیل که ارتباط  $c_s$  و  $v_s$  را توصیف من کند بدست آورید. چرا با وجود یک سلف و یک خازن معادله دیفرانسیل از مرتبه اول است.

حل: با توجه به شکل مسئله و با تکارگیری نهایت پرتوی معادلات تکمیل - دیفرانسیل در زیر:

$$\textcircled{1} \quad \text{از KCL: } \rightarrow \tau \frac{d}{dt} (v_s - c_s) + \frac{v_s}{\tau} \int (v_s - c_s) dt = 0$$

$$\rightarrow \tau D(v_s - c_s) + \tau v_s \frac{v_s - c_s}{D} = 0 \quad \rightarrow v_s = \frac{\tau D' c_s + v_o}{\tau D' + \tau D + 1}$$

$$v_i = e_i - v_o = e_i - \frac{\tau D' e_i + v_o}{\tau D' + \tau D + 1} = \frac{(\tau D + 1)e_i - v_o}{\tau D' + \tau D + 1}$$

❸ از KCL  $\rightarrow \int(v_A - v_o)dt = \tau v_o = 0$

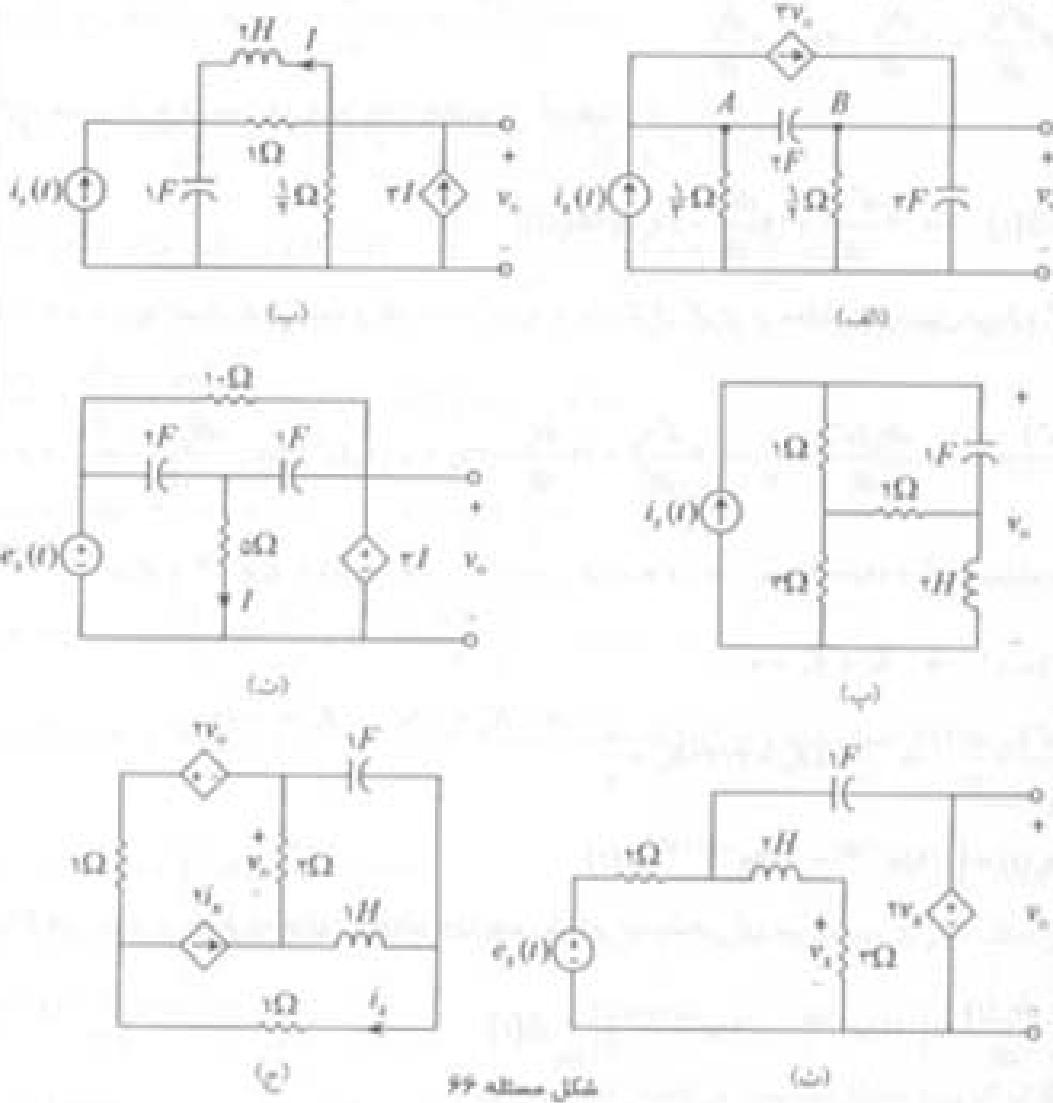
$$\frac{1}{D} \left( v_o - \frac{\tau D' e_i + v_o}{\tau D' + \tau D + 1} \right) - \tau \frac{(\tau D + 1)e_i - v_o}{\tau D' + \tau D + 1} = 0 \rightarrow (\tau D' + \tau D)v_o = (\tau D' + \tau D)e_i$$

$$\rightarrow (\tau D + \tau)v_o = (\tau D + \tau)e_i \rightarrow \tau \frac{dv_o}{dt} + \tau v_o = \tau \frac{de_i}{dt} + \tau e_i$$

از توجه به شکل مدار ملاحظه می شود که سریان سلف بر ام را داشت و در لذت خارج از میان بگذشت به این لذت خارج از سریان سلف به هم وابسته نبود. پس انتخاب بگز از آنها به عنوان متغیر حالت کافی بود و لذا مدار مرتبه اول است.

## مسئله ۲۶

۱) معادله دیفرانسیل ارتباط دهنده خروجی  $v_o$  و ورودی مدارهای شکل مسئله ۹۹ و پاسخ ضربه هر چک را بدست آورید.



حل: الف - با توجه به شکل مسئله ۹۹ با بکارگیری نهایی ابرانوری معادلات دیفرانسیل داریم

$$(B) \text{ برای } KCL \rightarrow \tau \frac{dv_o}{dt} + \frac{v_o}{\tau} + \tau \frac{d(v_s - v_d)}{dt} - rv_s = 0$$

$$\rightarrow \tau Dv_o + rv_o + \tau D(v_s - v_d) - rv_s = 0 \rightarrow v_d = \frac{\tau D - 1}{\tau D} v_o$$



$$\textcircled{1} \text{ از KCL } \rightarrow -i_s + \tau v_o + \frac{v_o}{\frac{1}{\tau}} + \tau \frac{d(v_o - v_s)}{dt} = 0$$

$$\rightarrow -i_s + \tau v_o + \tau \left( \frac{\tau D - 1}{\tau D} v_o \right) + \tau D \left( \frac{\tau D - 1}{\tau D} v_o - v_s \right) = 0 \rightarrow (\tau D^2 + \tau D - \tau) v_o = \tau D i_s$$

$$\rightarrow \tau \frac{dv_o}{dt} + \tau v_o - \tau v_s = \tau \frac{di_s}{dt}$$

برای محاسبه پاسخ میر به تابع پله را بحث می‌کنیم

$$i_s(t) = u(t) \rightarrow \tau \frac{dv_o}{dt} + \tau v_o - \tau v_s = \tau \delta(t)$$

$v_o(s) = v_o(s^*)$  خوازها انتقال کوئی نداشته باشند و با تکرار گیری از معادله دیفرانسیل در اینجا  $i_s = u^*$

$$\frac{dv_o(s^*)}{dt} = 1 \rightarrow \frac{dv_o(s^*)}{dt} = \frac{1}{\tau} \rightarrow \tau \frac{dv_o}{dt} + \tau v_o - \tau v_s = 0, v_o(s^*) = 0, \frac{dv_o(s^*)}{dt} = \frac{1}{\tau}, t > 0$$

معادله مستقل:  $\tau \ddot{v}_o + \tau v_o - \tau = 0 \rightarrow \ddot{v}_o + v_o - 1 = 0 \rightarrow \ddot{v}_o + v_o = 1 \rightarrow v_o(t) = K_1 e^{j\omega t} + K_2 e^{-j\omega t}$

$$\begin{cases} v_o(s^*) = 0 \rightarrow K_1 + K_2 = 0 \\ \frac{dv_o(s^*)}{dt} = \frac{1}{\tau} \rightarrow j\omega K_1 - \tau K_2 = \frac{1}{\tau} \end{cases} \rightarrow K_1 = j/15, K_2 = -j/15$$

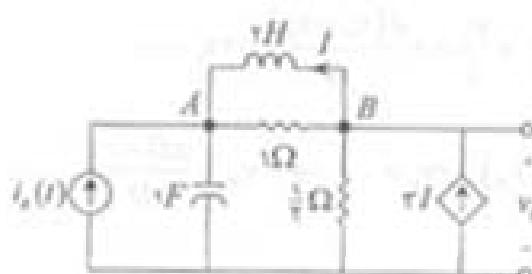
$$\rightarrow v_o(t) = \left( j/15 e^{j\omega t} - j/15 e^{-j\omega t} \right) u(t)$$

و با گرفتن مشتق از پاسخ پله فوق پاسخ میر به تابع پله بحث می‌کنیم

$$h(t) = \frac{dv_o(t)}{dt} = \left( j/15 e^{j\omega t} - j/15 e^{-j\omega t} \right) \Big|_{t=0} \delta(t)$$

$$+ \left( (j/15)(-j/15) e^{j\omega t} - (-j/15)(j/15) e^{-j\omega t} \right) u(t) \rightarrow h(t) = \left( j/15 e^{j\omega t} + \tau j/15 e^{-j\omega t} \right) u(t)$$

ب- با توجه به شکل مسئله و با تکرار گیری توابع این تجزیه معادلات انتقال دیفرانسیل دریم





$$J = \frac{1}{\pi} \int (v_s - v_d) \, d\theta = \frac{1}{\pi D} (v_s - v_d)$$

$$\textcircled{B} \cdot \text{f. g. KCL} \Rightarrow \frac{1}{1D}(v_s - v_x) = r \left\{ \frac{1}{1D}(v_s - v_x) \right\} + \frac{v_x - v_f}{r} + \frac{v_f}{r} = 0 \Rightarrow v_x = \frac{rD - 1}{D - 1} v_s$$

$$\textcircled{A} \cdot \cancel{\textcircled{B}} \text{ KCL} \rightarrow -i_1 + \frac{d}{dt}v_A - I + \frac{v_A - v_b}{\sqrt{L}} = 0$$

$$\rightarrow -l_1 + D \frac{\tau D^{-1}}{D-1} v_1 = \frac{\gamma}{\tau D} \left( v_1 - \frac{\tau D^{-1}}{D-1} v_2 \right) + \frac{\tau D^{-1}}{D-1} v_2 - v_2 = 0.$$

$$\rightarrow (\tau D' + D + \gamma) v_e = (D - \gamma) t_e \quad \rightarrow \quad \tau \frac{d' v_e}{dt'} + \frac{dv_e}{dt} + v_e = \frac{dt_e}{dt} - t_e$$

www.QuranUrdu.com

$$\Rightarrow -\tau \frac{d^2 v_+}{dt^2} + \frac{dv_+}{dt} + v_+ = \delta^*(t) - \delta(t) = \dots , \quad t > 0.$$

$$\text{由此得方程: } 7x^2 + y + 1 = 0 \Rightarrow y = -7x^2 - 1$$

$$\Rightarrow v_n(t) = e^{-\frac{\lambda t}{2}} \left( A \cos \frac{\sqrt{\tau}}{2} t + B \sin \frac{\sqrt{\tau}}{2} t \right), \quad t > 0.$$

نحوه ۱۰ میزد (۱) اصل شده و از آنجا که مجاز اتصال گوینده می‌باشد لذا عربان کاملاً از مجاز گذشت و

$$v_1(z^+) = v(z^+) + \int_{z^+}^{+\infty} \delta(t) dt = z + 1 = 5$$

جهت: سلف مداری باعث شدن اهداف و دستورات = این پائیداری است که از فاعلیت تقدیر و ارزش داریم.

$$V_0(z^2) = \frac{1}{z^2 + \frac{1}{z}} V_0(z^2) = \frac{1}{z^2} V_0(z^2)$$

وَالنَّكَلُ كَيْفَ يَرِدُ مَعَالِهِ وَيَقْلَمُهُ وَيَلْعَبُهُ وَيَتَرَبَّصُ بِهِ

$$\tau \frac{dv_n(z)}{dz} + \frac{1}{z} = -1 \quad \Rightarrow \quad \frac{dv_n(z)}{dz} = -\frac{z+1}{\tau z}$$

$$V_0(\psi^*) = \frac{\lambda}{\pi} \quad \rightarrow \quad A = \frac{\lambda}{\pi}$$

$$\frac{dr_s(\tau)}{d\tau} = -\frac{\tau}{\tau_0} \quad \Rightarrow \quad -\frac{1}{\tau_0} A + \frac{\sqrt{\tau}}{\tau_0} B = -\frac{\tau}{\tau_0}$$



$$\rightarrow v_s(t) = e^{-\frac{\tau}{\tau}t} \left( \frac{1}{\tau} \cos \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t - \frac{1}{\tau} \sqrt{\tau} \sin \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t \right), \quad t > 0.$$

ب - با توجه به شکل مسئله و با نکار گیری تعابری این اوری معادلات انتگرال - دیفرانسیل داریم



$$i_1 = i_2$$

$$\begin{cases} \text{برای مش} KVL \rightarrow (i_1 - i_2) + \int i_1 dt + \tau(i_1 - i_2) = 0 \rightarrow (i_1 - i_2) + \frac{1}{D} i_1 + \tau(i_1 - i_2) = 0 \\ \text{برای مش} KVL \rightarrow \tau(i_1 - i_2) + \tau(i_1 - i_2) + \tau \frac{di_2}{dt} = 0 \rightarrow \tau(i_1 - i_2) + \tau(i_1 - i_2) + \tau Di_2 = 0 \end{cases}$$

$$\rightarrow \begin{cases} (\tau D + 1)i_1 - \tau Di_2 = Di_2 \\ -\tau i_1 + (\tau D + \delta)i_2 = \tau i_2 \end{cases} \rightarrow i_2 = \frac{\begin{vmatrix} Di_1 & -\tau D \\ \tau i_1 & \tau D + \delta \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} \tau D + 1 & -\tau D \\ -\tau & \tau D + \delta \end{vmatrix}} = \frac{\tau D' + \gamma D}{\tau D' + \tau D + \delta} i_1$$

$$\rightarrow i_1 = \frac{\begin{vmatrix} \tau D + \gamma & Di_1 \\ -\tau & \tau i_1 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} \tau D + \gamma & -\tau D \\ -\tau & \tau D + \delta \end{vmatrix}} = \frac{\gamma D + \tau}{\tau D' + \tau D + \delta} i_1$$

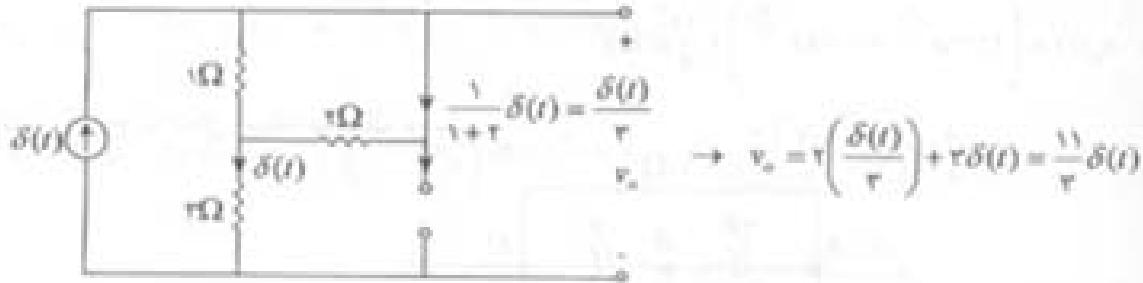
$$\rightarrow v_s = v_r + v_L = \int i_1 dt + \tau \frac{di_1}{dt} = \frac{1}{D} \left( \frac{\tau D' + \gamma D}{\tau D' + \tau D + \delta} \right) i_1 + \tau D \left( \frac{\gamma D + \tau}{\tau D' + \tau D + \delta} \right) i_1$$

$$\rightarrow (\tau D' + \tau D + \delta) v_s = (\gamma D' + \gamma D + \gamma D) i_1 \rightarrow \tau \frac{d' v_s}{dt'} + \gamma \frac{dv_s}{dt'} + \delta v_s = \gamma \frac{d' i_1}{dt'} + \gamma \frac{di_1}{dt'} + \gamma v_s$$

با پاسخ معرفی  $v_s$  را بدست خواهیم آورد

$$\tau \frac{d' v_s}{dt'} + \gamma \frac{dv_s}{dt'} + \delta v_s = \gamma \delta'(t) + \gamma \delta'(t) + \gamma \delta(t)$$

در  $t = 0$  ، مخازن اتصال گشود و سلف مدار باز می باشد و معرفی  $\delta(t)$  بزرگتر از صفر



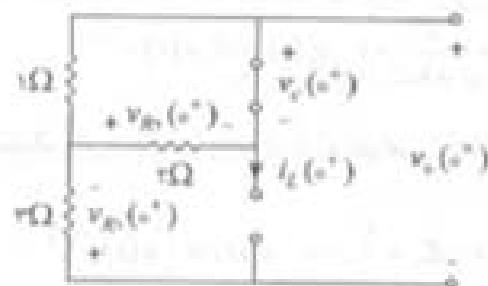
پس  $v_s(t)$  شامل خود می باشد و با توجه به معادله دینامیکی داریم

$$\text{معادله دینامیکی: } \ddot{x} + \gamma x + \delta = 0 \quad \Rightarrow \quad x = -\frac{\delta}{\gamma} e^{-\frac{\gamma t}{2}} + K_1 e^{\frac{-\gamma t}{2}} + K_2 e^{\frac{-\gamma t}{2}} \quad \Rightarrow \quad v_s(t) = K_1 e^{\frac{-\gamma t}{2}} + K_2 e^{\frac{-\gamma t}{2}} + \frac{\tau}{\tau} \delta(t)$$

از اینکه عویض خود می باشد و دو سر سلف انتقال می شود خواهیم داشت

$$v_C(s^+) = v_C(s^-) + \int_{s^-}^{s^+} \frac{\delta(t)}{\tau} dt = s + \frac{1}{\tau} = \frac{1}{\tau} V \quad , \quad i_L(s^+) = i_L(s^-) + \frac{1}{\tau} \int_{s^-}^{s^+} \frac{\tau}{\tau} \delta(t) dt = \frac{V}{\tau}$$

بنابراین در پیورت زیر خواهد داشت  $t = s^+$



$$v_s(s^+) = v_C(s^+) - v_B(s^+) - v_B(s^+) = v_C(s^+) - \tau i_L(s^+) - \tau \left( \frac{1}{1+\tau} i_L(s^+) \right) = -\dot{v}_s / \tau \alpha$$

و با انتگرال کردن از معادله دینامیکی داریم

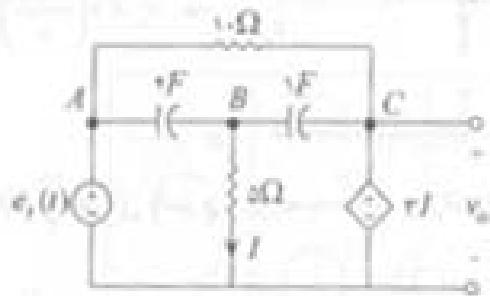
$$\tau \frac{dv_s(s^+)}{dt} + \tau \left( -\dot{v}_s / \tau \alpha \right) = 0 \quad \Rightarrow \quad \frac{dv_s(s^+)}{dt} = 10 / \tau \alpha$$

$$\begin{cases} v_s(s^+) = -\dot{v}_s / \tau \alpha \quad \Rightarrow \quad K_1 + K_2 = -\dot{v}_s / \tau \alpha \\ \frac{dv_s(s^+)}{dt} = 10 / \tau \alpha \quad \Rightarrow \quad -\frac{1}{\tau} K_1 - \frac{1}{\tau} K_2 = 10 / \tau \alpha \end{cases} \quad \Rightarrow \quad K_1 = \dot{v}_s / \tau \alpha \quad , \quad K_2 = -\dot{v}_s / \tau \alpha$$



$$\Rightarrow v_o(t) = \left( \frac{1}{\tau} e^{-\frac{t}{\tau}} + \frac{1}{\tau} e^{-\frac{t}{\tau}} \right) + \frac{1}{\tau} \delta(t)$$

ث - با نویسه به شکل مسئله من تواند بود.



$$v_A = v_B, \quad v_C = v_o, \quad v_0 = \tau I \quad \Rightarrow \quad I = \frac{v_0}{\tau}, \quad v_B = 2I = \frac{2}{\tau} v_0$$

$$\textcircled{2} \text{، کسری KCL} \quad \Rightarrow \quad \frac{d\left(\frac{2}{\tau} v_0 - e_s\right)}{dt} + \frac{v_0}{\tau} + \frac{d\left(\frac{2}{\tau} v_0 - v_o\right)}{dt} = 0 \quad \Rightarrow \quad \tau \frac{dv_o}{dt} + \frac{v_o}{\tau} = \tau \frac{de_s}{dt}$$

برای محاسبه پاسخ ضریب، ابتدا پاسخ پنهان را محاسبه خواهیم کرد.

$$e_s(t) = u(t) \quad \Rightarrow \quad \tau \frac{du}{dt} + \frac{v_o}{\tau} = \tau \delta(t)$$

$$\text{مشتق از اول: } \tau \dot{u} + \frac{1}{\tau} = u \quad \Rightarrow \quad \dot{u} = -\frac{1}{\tau u} \quad \Rightarrow \quad v_o(t) = K_u u(t) e^{-\frac{t}{\tau}}$$

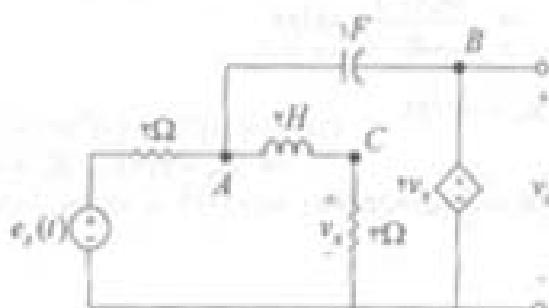
با انتگرال کردن از طرفین معادله دiferانسیل در بازه  $t > 0$  خواهیم داشت:

$$\tau v_o(s^+) = t \quad \Rightarrow \quad v_o(s^+) = \frac{1}{s} \quad \Rightarrow \quad K_u = \frac{1}{s} \quad \Rightarrow \quad v_o(t) = \frac{1}{s} u(t) e^{-\frac{t}{\tau}}$$

در ادامه با گرفتن مشتق از پاسخ پنهان پاسخ ضریب را بدست خواهیم آورد.

$$h(t) = \frac{dv_o(s^+)}{dt} = -\frac{1}{s^2} \left( \frac{1}{s} u(t) e^{-\frac{t}{\tau}} \right) + \frac{1}{s} \delta(t) e^{-\frac{t}{\tau}} = -\frac{1}{s^2} u(t) e^{-\frac{t}{\tau}} + \frac{1}{s} \delta(t)$$

ث - با نویسه به شکل مسئله و تعاملش این انتوری معادلات انتگرال - دiferانسیل داریم:





$$v_A = v_0 \quad , \quad \tau v_F = v_0 \quad \rightarrow \quad v_A = \frac{v_0}{\tau} \quad , \quad v_F = v_0 = \frac{v_0}{\tau}$$

$$\textcircled{C} \text{ • کسری KCL} \rightarrow \frac{1}{\tau} \int \left( \frac{v_0}{\tau} - v_A \right) dt + \frac{v_0}{\tau} = 0 \quad \rightarrow \quad \frac{1}{\tau D} \left( \frac{v_0}{\tau} - v_A \right) + \frac{v_0}{\tau} = 0 \\ \rightarrow v_A = \frac{\tau D + \tau}{\tau} v_0$$

$$\textcircled{A} \text{ • کسری KCL} \rightarrow \frac{\frac{\tau D + \tau}{\tau} v_0 - v_0}{\tau} + \frac{1}{\tau D} \left( \frac{\tau D + \tau}{\tau} v_0 - \frac{v_0}{\tau} \right) + D \left( \frac{\tau D + \tau}{\tau} v_0 - v_0 \right) = 0 \\ \rightarrow (\tau D' - \tau D + \delta) v_0 = \tau v_0 \quad \rightarrow \quad \tau \frac{dv_0}{dt'} - \tau \frac{dv_0}{dt} + \delta v_0 = \tau v_0$$

در ادامه پاسخ مسأله  $v_0$  را بدست خوانید آنرا

$$\tau \frac{dv_0}{dt'} - \tau \frac{dv_0}{dt} + \delta v_0 = \tau \delta(t)$$

مشخصه:  $\tau \delta' - \tau \delta + \delta = 0 \quad \rightarrow \quad \delta = -\frac{1}{\tau} \pm j \quad \rightarrow \quad v_0(t) = e^{-\frac{t}{\tau}} (A \cos t + B \sin t) \quad , \quad t > 0$

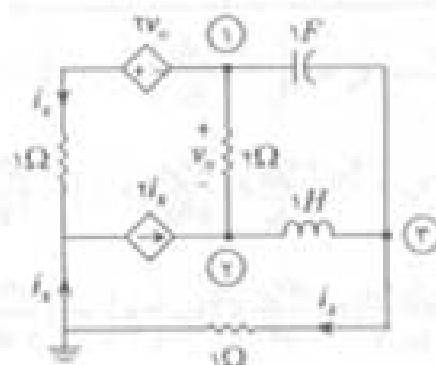
در این مسأله مدار باز سوآهد بود بهترین:  $v_0 = 0$  در تبعیض  $v_0(t')$  من باشد و با تکرار گیری از مدار

دفترالعمل در فاصله  $t'$  را بدست خوانید آنرا

$$\tau \frac{dv_0(t')}{dt} = 0 \quad \rightarrow \quad \frac{dv_0(t')}{dt} = \frac{\tau}{\tau}$$

$$\begin{cases} v_0(t') = 0 \quad \rightarrow \quad nA = 0 \\ \frac{dv_0(t')}{dt} = \frac{\tau}{\tau} \quad \rightarrow \quad \frac{1}{\tau} A = B - \frac{\tau}{\tau} \quad \rightarrow \quad B = \frac{\tau}{\tau} \end{cases} \rightarrow v_0(t) = \frac{\tau}{\tau} n(t) \sin \omega t$$

ج - با توجه به شکل مسئله و با بکارگیری نسبت ابر التوری معادلات تکرار - دفترالعمل داریم:





$$v_r = i_s \cdot v_s = i_s - \tau v_o \rightarrow v_r - v_s = \tau v_o \cdot v_s - v_s = v_o \rightarrow v_r - v_s = \tau v_o$$

$$\textcircled{1} \text{، که از KCL} \rightarrow i_s + \frac{v_o}{\tau} + \frac{d}{dt}(v_r - v_s) = 0 \rightarrow v_r + \frac{v_o}{\tau} + D(-\tau v_o) = 0 \\ \rightarrow v_r = \left(\tau D - \frac{1}{\tau}\right)v_o$$

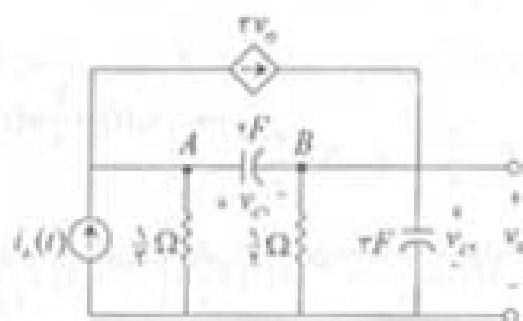
$$\textcircled{2} \text{، که از KCL} \rightarrow \frac{d}{dt}(v_r - v_s) + \int(v_r - v_s)dt + \frac{v_r}{\tau} = 0 \\ \rightarrow D(\tau v_o) + \frac{1}{D}(\tau v_o) + \left(\tau D - \frac{1}{\tau}\right)v_o = 0 \\ \rightarrow (\tau D' - D + \tau)v_o = 0 \rightarrow \tau \frac{dv_o}{dt} - \frac{dv_o}{dt} + \tau v_o = 0$$

از آنجاکه همچگونه معنی تابعی داده شده لذا نمی توان پاسخ مسأله ای برای  $v_o$  بدست آورد.

### پیشنهاد

﴿ معادلات حالت مدارهای متنه ۴۴ را بهبود دو،  $v_o$  را بر حسب ترکیب خطی متغیرهای حالت بیان کنید. ﴾

حل: الف - با انتخاب ولتاژ خازنها به عنوان متغیرهای حالت داریم



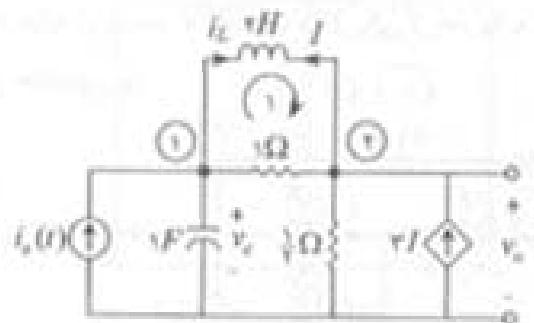
$$v_B = v_{C1} = V_o, \quad v_A = V_{C1} + V_{C2} \rightarrow V_o = V_{C2}$$

$$\textcircled{1} \text{، که از KCL} \rightarrow -i_s + \tau v_{C2} + \frac{V_{C1} + V_{C2}}{\tau} + \tau \frac{dv_C}{dt} = 0 \rightarrow \frac{dv_{C2}}{dt} = -\frac{V_{C1}}{\tau} - \tau v_{C1} + \frac{1}{\tau} i_s$$

$$\textcircled{2} \text{، که از KCL} \rightarrow -\tau \frac{dv_{C1}}{dt} + \frac{V_{C1}}{\tau} + \tau \frac{dv_{C2}}{dt} - \tau v_{C2} = 0 \rightarrow \frac{dv_{C1}}{dt} = -V_{C1} - \frac{2}{\tau} v_{C2} + \frac{1}{\tau} i_s$$



پ - با انتخاب جریان سلف و ولتاژ حازن به عنوان متغیرهای حالت و با توجه به شکل (ب) داریم

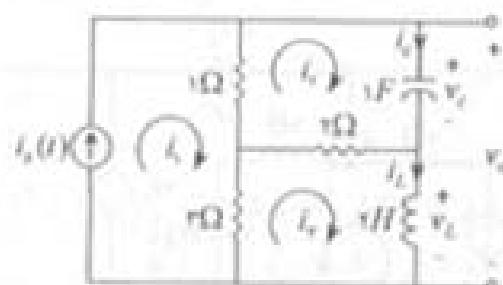


$$\textcircled{1} \text{، که بر } KCL \rightarrow \frac{v_r - v_L}{\tau} + \frac{v_r}{\tau} = i_L - \tau(-i_L) \rightarrow v_r = \frac{1}{\tau}v_L - \frac{\tau}{\tau}i_L$$

$$\textcircled{1} \text{، که بر } KCL \rightarrow -i_s + i_L + \frac{v_r - \left(\frac{1}{\tau}v_L - \frac{\tau}{\tau}i_L\right)}{\tau} + \frac{dv_L}{dt} = 0 \rightarrow \frac{dv_L}{dt} = -\frac{\tau}{\tau}v_r - \frac{5}{\tau}i_L + i_s$$

$$\textcircled{1} \text{، که بر } KVL \rightarrow \tau \frac{di_L}{dt} + \left( \frac{1}{\tau}v_r - \frac{\tau}{\tau}i_L \right) - v_r = 0 \rightarrow \frac{di_L}{dt} = \frac{1}{\tau}v_r + \frac{\tau}{\tau}i_L$$

پ - با توجه به شکل (ب) و با انتخاب ولتاژ حازن و جریان سلف به عنوان متغیرهای حالت داریم



$$i_r = i_L \quad , \quad i_r = i_v = \frac{dv_r}{dt} \quad , \quad i_r = i_L \quad , \quad v_L = \tau \frac{di_L}{dt}$$

$$\textcircled{1} \text{، که بر } KVL \rightarrow \left( \frac{dv_r}{dt} - i_r \right) + v_r + \tau \left( \frac{dv_L}{dt} - i_L \right) = 0 \rightarrow \frac{dv_L}{dt} = -\frac{1}{\tau}v_r + \frac{\tau}{\tau}i_L + \frac{1}{\tau}i_r$$

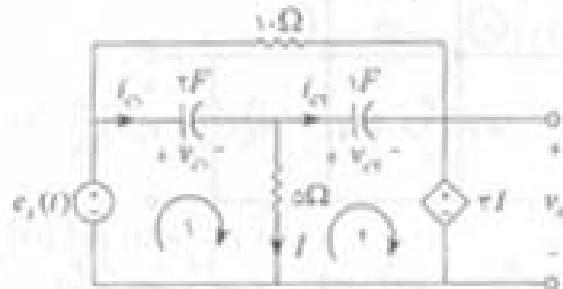
$$\tau \text{، که بر } KVL \rightarrow \tau(i_L - i_r) + \tau \left( i_L - \frac{dv_L}{dt} \right) + \tau \frac{di_L}{dt} = 0$$

$$\rightarrow \tau(i_L - i_r) + \tau \left( i_L + \frac{1}{\tau}v_r - \frac{\tau}{\tau}i_L - \frac{1}{\tau}i_r \right) + \tau \frac{di_L}{dt} = 0 \rightarrow \frac{di_L}{dt} = -\frac{1}{\tau}v_r - \frac{10}{\tau}i_L + \frac{11}{\tau}i_r$$



$$v_o = v_r + v_L = v_r + \tau \frac{dv_L}{dt} = \frac{1}{\tau} v_r - \frac{V_L}{\tau} + \frac{V_L}{\tau} l_i$$

ش = با توجه به اینکه مدار مرتب اول است لذا انتخاب وکلار یکن، از عبارتها به عنوان متغیر حالت کافیست که با انتخاب  $v_r$  به عنوان متغیر حالت داریم.



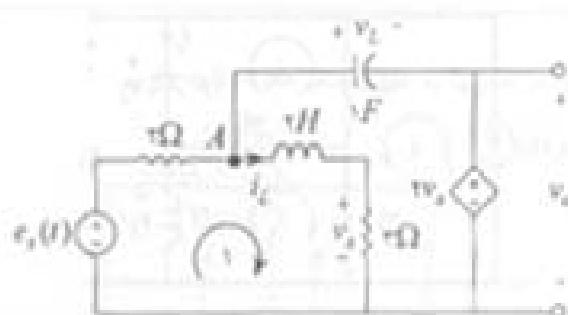
$$KVL \rightarrow -Rl + v_{r1} + \tau l = 0 \rightarrow l = \frac{v_{r1}}{\tau}$$

$$KVL \rightarrow -e_s + v_{r1} + v_{r2} + \tau \left( \frac{v_{r2}}{\tau} \right) = 0 \rightarrow v_{r2} = e_s - \frac{2}{\tau} v_{r1}$$

$$I = l_{r1} - l_{r2} \rightarrow \frac{v_{r2}}{\tau} = \tau \frac{dv_{r2}}{dt} = \tau \frac{d}{dt} \left( e_s - \frac{2}{\tau} v_{r1} \right) - \frac{dv_{r1}}{dt} \rightarrow \frac{dv_{r2}}{dt} = -\frac{v_{r1}}{\tau} + \frac{1}{\tau} \frac{de_s}{dt}$$

$$v_o = \tau l = \frac{\tau}{\tau} v_{r2}$$

ش = با انتخاب وکلار عبارت و جریان سلف به عنوان متغیرهای حالت خواهیم داشت



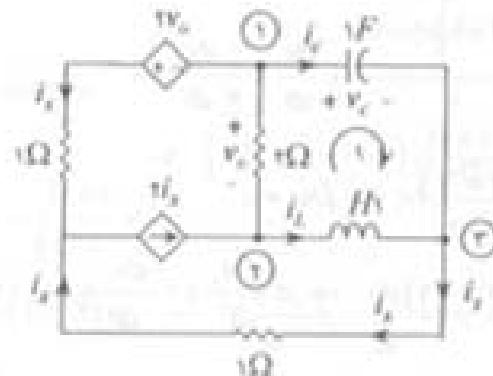
$$v_s = \tau l_i \rightarrow v_o = \tau v_s = \tau l_i \rightarrow v_s = v_o + v_r = \tau l_i + v_r$$

$$\textcircled{1} KCL \rightarrow \frac{\tau l_i + v_r - e_s}{\tau} + l_i + \frac{dv_s}{dt} = 0 \rightarrow \frac{dv_s}{dt} = -\frac{1}{\tau} v_r - \tau l_i + \frac{1}{\tau} e_s$$

$$KVL \rightarrow -v_s + \tau \frac{dv_i}{dt} + \tau l_i = 0 \rightarrow -(\tau l_i + v_r) + \tau \frac{dv_i}{dt} + \tau l_i = 0$$

$$\rightarrow \frac{dv_i}{dt} = \frac{1}{\tau} v_r + \frac{\tau}{\tau} l_i$$

ج = با توجه به شکل مسئله و با انتخاب وکلار عبارت و جریان سلف به عنوان متغیرهای حالت داریم



$$i_s = i_c + i_L = \frac{dv_c}{dt} + i_L$$

$$\textcircled{1} \text{ } \rightarrow \text{ } KCL \rightarrow -i_s - \frac{v_c}{R} + i_L = 0 \rightarrow -i\left(\frac{dv_c}{dt} + i_L\right) - \frac{v_c}{R} + i_L = 0$$

$$\rightarrow v_c = -i \frac{dv_c}{dt} + i i_L$$

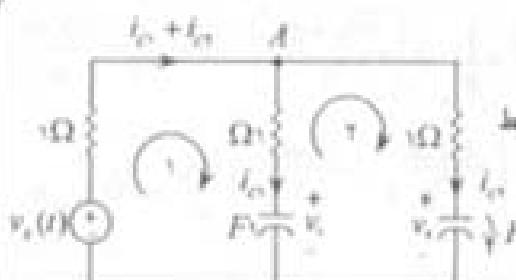
$$\textcircled{2} \text{ } \rightarrow \text{ } KVL \rightarrow -i_s + RV_c + v_c + I_s = 0 \rightarrow i\left(-i \frac{dv_c}{dt} - i i_L\right) + v_c = 0$$

$$\rightarrow \frac{dv_c}{dt} = \frac{1}{R} v_c - \frac{1}{R} i_L$$

$$\textcircled{3} \text{ } \rightarrow \text{ } KVL \rightarrow -\frac{di_L}{dt} - v_c + v_c = 0 \rightarrow -\frac{di_L}{dt} - \left(-i \frac{dv_c}{dt} - i i_L\right) + v_c = 0$$

$$\rightarrow \frac{di_L}{dt} = -v_c \quad , \quad v_c = -i \frac{dv_c}{dt} - i i_L = -\frac{V_c}{R}$$

## مسئله ۲۸



۱) معادله دیفرانسیلی بر حسب  $v_c$  و  $v_i$  تشکیل داده و شرایط

لوله را مشخص کنید. ( $v_i(0) = V_0$ ,  $v_c(0) = V_{c0}$ )

۲) پاسخ پله  $v_c$  و  $v_i$  را بدست آورید.

شکل مسئله ۲۸

حل: با توجه به شکل مسئله و با استفاده از تابع انتوری مطالعات دیفرانسیل داریم

$$\begin{cases} v_A = v_i + \frac{1}{R} \frac{dv_i}{dt} = \left(\frac{1}{R}D + 1\right)v_i \\ v_A = v_c + \frac{1}{C} \frac{dv_c}{dt} = (D + 1)v_c \end{cases} \rightarrow v_i = \frac{\frac{1}{R}D + 1}{D + 1} v_c$$



$$\textcircled{1} \cdot \text{معادله KCL} \rightarrow \frac{\left(\frac{1}{\tau}D + 1\right)v_i - v_s}{\tau} + \frac{dv_i}{dt} + \frac{1}{\tau} \frac{dv_i}{dt} = 0$$

$$\rightarrow \left(\frac{1}{\tau}D + 1\right)v_i - v_s + D \frac{\frac{1}{\tau}D + 1}{D + 1}v_i + \frac{1}{\tau}Dv_i = 0$$

$$\rightarrow (\tau D' + 1 \cdot D + \tau)v_i = (\tau D + \tau)v_i \rightarrow \tau \frac{dv_i}{dt} + 1 \cdot \frac{dv_i}{dt} + \tau v_i = \tau \frac{dv_i}{dt} + \tau v_i$$

که نتایج آن مطابق با  $\textcircled{2}$  است

$$v_i(t) = V_{in}$$

$$\textcircled{1} \cdot \text{معادله KVL} \rightarrow -v_i + (l_{in} + l_{out}) + l_{out} + v_i = 0 \rightarrow \tau \frac{dv_i}{dt} - \frac{1}{\tau} \frac{dv_i}{dt} = -v_i + v_s$$

$$\textcircled{1} \cdot \text{معادله KVL} \rightarrow -v_i - l_{in} + l_{out} + v_i = 0 \rightarrow -\frac{dv_i}{dt} + \frac{1}{\tau} \frac{dv_i}{dt} = v_s - v_i$$

$$\rightarrow \begin{cases} \frac{dv_i}{dt} = -\frac{1}{\tau}v_i + \frac{1}{\tau}v_s + \frac{1}{\tau}V_s \\ \frac{dv_i}{dt} = \frac{1}{\tau}v_s - \frac{1}{\tau}v_i + \frac{1}{\tau}V_s \end{cases} \rightarrow \frac{dv_i(s)}{dt} = \frac{1}{\tau}V_{in} - \frac{1}{\tau}V_{out} + \frac{1}{\tau}v_s(s)$$

$$v_i(s) = v_s \quad \text{و} \quad v_i(t) = u(t) = \begin{cases} 1, & t \geq 0 \\ 0, & t < 0 \end{cases}$$

تصویری زیر مذکوبه کفر

$$\tau \frac{dv_i}{dt} + 1 \cdot \frac{dv_i}{dt} + \tau v_i = 0 \quad , \quad v_i(s) = 1 \quad , \quad \frac{dv_i(s)}{dt} = \frac{1}{\tau} \quad , \quad t \geq 0$$

$$\text{مشابه: } \tau i' + 1 \cdot i + \tau = 0 \rightarrow i = -\frac{\tau}{\tau} \pm \frac{\sqrt{\tau}}{\tau}$$

$$\rightarrow v_i(t) = K_1 e^{-\frac{t}{\tau}} - K_2 e^{-\frac{t}{\tau}} \quad , \quad t \geq 0$$

$$v_i(s) = 1 \rightarrow K_1 + K_2 = 1$$

$$\frac{dv_i(s)}{dt} = \frac{1}{\tau} \rightarrow -\left(\frac{0 + \sqrt{\tau}}{\tau}\right)K_1 + \left(-\frac{0 - \sqrt{\tau}}{\tau}\right)K_2 = \frac{1}{\tau} \rightarrow K_1 = \frac{1\sqrt{\tau}}{1\tau} \quad , \quad K_2 = \frac{-1\sqrt{\tau}}{1\tau}$$

$$\rightarrow v_i(t) = \frac{1\sqrt{\tau}}{1\tau} \left( e^{-\frac{t}{\tau}} - e^{\frac{t}{\tau}} \right)$$

در اینجا تعبیه مدار دنیو را برای  $v_i$  تکریب می کنیم

$$\begin{cases} (\tau D' + \gamma \cdot D + \tau) v_i = (\tau D + \tau) v_i \\ v_i = \frac{\tau D + \tau}{\tau D + \gamma} v_i \rightarrow v_i = \frac{D + 1}{\tau D + \gamma} v_i \end{cases} \rightarrow (\tau D' + \gamma \cdot D + \tau) \frac{D + 1}{\tau D + \gamma} v_i = \tau(D + 1) v_i$$

$$\rightarrow (\tau D' + \gamma \cdot D + \tau) v_i = (D + \tau) v_i \rightarrow \tau \frac{dv_i}{dt} + \gamma \cdot \frac{dv_i}{dt} + \tau v_i = \frac{dv_i}{dt} + \tau v_i$$

زیرا  $\frac{dv_i}{dt}$  اولیه مبارکه است

$$v_i(0) = V_{in} \quad , \quad \frac{dv_i(t)}{dt} = -\frac{\tau}{\tau} V_{in} + \frac{\gamma}{\tau} V_{in} + \frac{\tau}{\tau} v_i(t)$$

$$v_i(t) = V_{in} \quad , \quad \text{ واضح است } v_i(t) = u(t) = \begin{cases} 1, & t \geq 0 \\ 0, & t < 0 \end{cases}$$

پھر  $v_i$  را محاسبه کرد

$$\tau \frac{dv_i}{dt} + \gamma \cdot \frac{dv_i}{dt} + \tau v_i = 0 \quad , \quad v_i(0) = 1 \quad , \quad \frac{dv_i(t)}{dt} = \frac{1}{\tau}, \quad t \geq 0$$

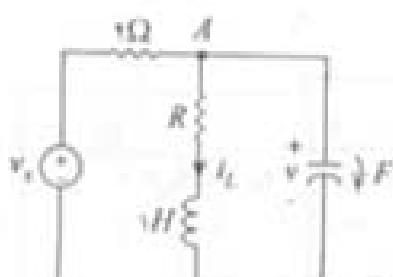
$$\text{آنکه } \tau \frac{dv_i}{dt} + \gamma \cdot \frac{dv_i}{dt} + \tau v_i = 0 \rightarrow \frac{d}{dt} \left( e^{\frac{\gamma t}{\tau}} v_i \right) = 0 \rightarrow e^{\frac{\gamma t}{\tau}} v_i = C \rightarrow v_i = C e^{-\frac{\gamma t}{\tau}}$$

$$\rightarrow v_i(t) = K_1 e^{-\frac{\gamma t}{\tau}} + K_2 e^{\frac{\gamma t}{\tau}}, \quad t \geq 0$$

$$v_i(0) = 1 \rightarrow K_1 + K_2 = 1$$

$$\frac{dv_i(t)}{dt} = \frac{1}{\tau} \rightarrow \left( \frac{-\gamma + \sqrt{\gamma^2 + 4\tau^2}}{2\tau} \right) K_1 + \left( \frac{-\gamma - \sqrt{\gamma^2 + 4\tau^2}}{2\tau} \right) K_2 = \frac{1}{\tau} \rightarrow K_1 = \frac{\sqrt{\gamma^2 + 4\tau^2}}{2\tau}, \quad K_2 = -\frac{\sqrt{\gamma^2 + 4\tau^2}}{2\tau}$$

$$\rightarrow v_i(t) = \frac{\sqrt{\gamma^2 + 4\tau^2}}{2\tau} \left( e^{-\frac{\gamma t}{\tau}} - e^{\frac{\gamma t}{\tau}} \right)$$



ساختار

۱) معادله دیفرانسیل بر حسب  $v$  تشکیل دهد  
۲)  $R$  را جنان تعیین کنید که مدار میانی بخوبی باشد

شکل مسئله ۷۹

حل: با توجه به شکل مسئله و با نکار گیری تغییر ابرازوری معادلات دیفرانسیل داریم



$$v_d = v, \quad v_d = R i_L + \frac{dL}{dt} = (D + R) i_L \rightarrow i_L = \frac{1}{D + R} v$$

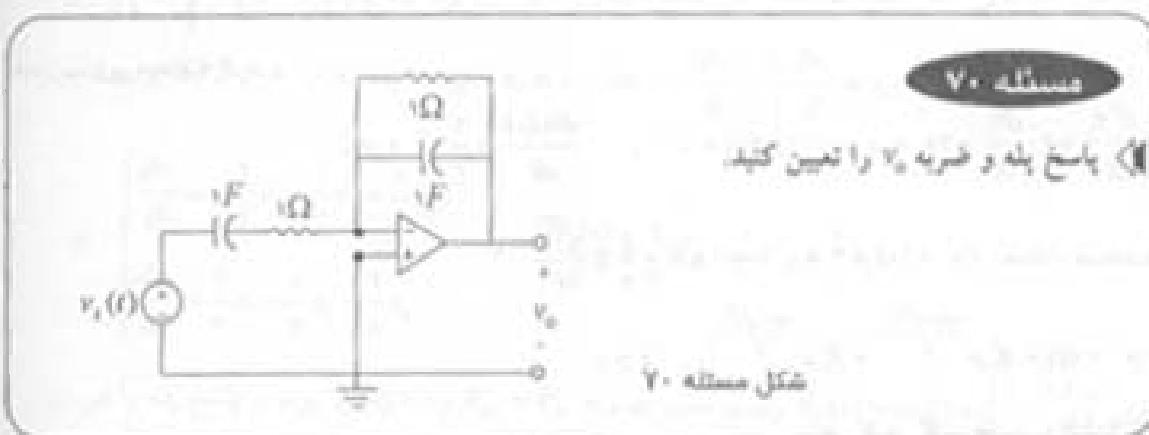
Ⓐ کاربرد KCL \(\rightarrow \frac{v - v\_d}{\tau} + \frac{1}{D + R} v + \frac{1}{\tau} \frac{dv}{dt} = 0 \rightarrow \frac{v - v\_d}{\tau} + \frac{1}{D + R} v + \frac{1}{\tau} Dv = 0\)

$$\rightarrow (D' + (R + \tau)D + R + \tau)v = (D + \tau)v, \quad \rightarrow \frac{d^2v}{dt^2} + (R + \tau) \frac{dv}{dt} + (R + \tau)v = \frac{dv}{dt} + Rv,$$

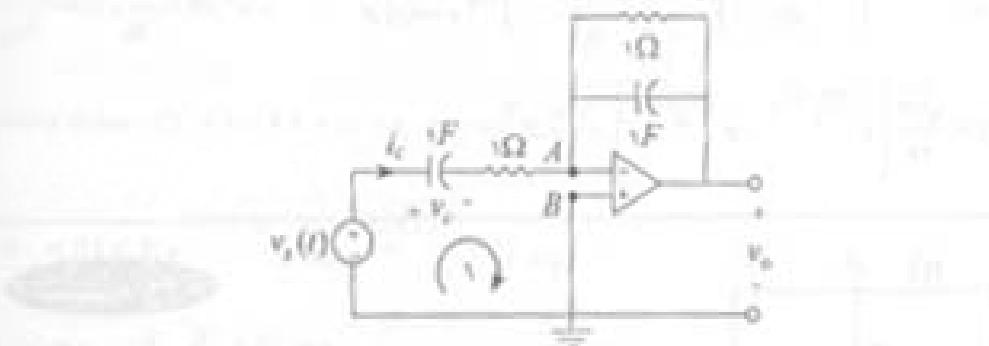
$$\omega_0^2 = R + \tau \quad \rightarrow \quad \alpha = \frac{R + \tau}{\tau}, \quad \omega_0^2 = R + \tau \quad \rightarrow \quad \omega_0 = \sqrt{R + \tau}$$

نمودار موج انتشاری دارای فرکانس پایه  $\omega_0$  و دامنه  $\alpha = \omega_0 \sqrt{\tau}$

$$\alpha = \omega_0 \rightarrow \frac{R + \tau}{\tau} = \sqrt{R + \tau} \rightarrow R = c\Omega$$



حل: با فرض اینکه تدبیر ایجاد شده  $v_d = v_B = 0$  و خواهیم داشت



Ⓐ کاربرد KCL \(\rightarrow -i\_c + \frac{v - v\_d}{\tau} + \frac{d}{dt}(v - v\_d) = 0 \rightarrow -i\_c - v\_d - Dv\_d = 0\)

$$\rightarrow i_c = -(D + \tau)v_d \rightarrow v_c = \int i_c dt \rightarrow v_c = -\frac{1}{D}(D + \tau)v_d$$

Ⓑ کاربرد KVL \(\rightarrow -v\_d - \frac{1}{D}(D + \tau)v\_d - (D + \tau)v\_d = 0 \rightarrow (D' + \tau D + \tau)v\_d = -Dv\_d\)



$$\rightarrow \frac{d^2 v_o}{dt^2} + \tau \frac{dv_o}{dt} + v_o = -\frac{dv_i}{dt}$$

حال با جایگذاری  $v_o(t) = u(t) = v$ ,  $t > 0$  پاسخ پله را محاسبه خواهیم کرد

$$\frac{d^2 v_o}{dt^2} + \tau \frac{dv_o}{dt} + v_o = -\delta(t) = v \quad , \quad t > 0$$

$$\text{معادله مشتمل } s^2 + \tau s + 1 = 0 \rightarrow s = -\frac{1}{2} \pm \frac{\sqrt{3}}{2} i \rightarrow v_o(t) = (K_1 + K_2 t)e^{-t/2} \cos(\frac{\sqrt{3}}{2}t) \quad , \quad t > 0$$

در  $t = 0$  حاضرها اتصال کوتاه بورده و مدار بصورت ذیر می‌باشد



و با انتگرال گیری در دامنه  $t > 0$  از معادله دیفرانسیل خواهیم داشت

$$\frac{dv_o(t)}{dt} = \frac{dv_i(t)}{dt} + \tau(v_o(t) - v_i(t)) + \int_{-\infty}^{t^+} v_o = - \int_{-\infty}^{t^+} \delta(t) dt \rightarrow \frac{dv_o(t)}{dt} = v$$

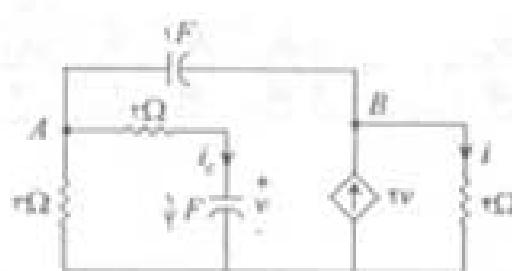
در نهایت با اعمال شرایط اولیه  $K_1$  و  $K_2$  را محاسبه خواهیم کرد

$$\begin{cases} v_o(t^+) = v \rightarrow K_1 = v \\ \frac{dv_o(t^+)}{dt} = -v \rightarrow -K_2 + K_1 = -v \rightarrow K_2 = -v \end{cases} \rightarrow v_o(t) = -u(t)te^{-t}$$

حال با مشتق گیری از پاسخ پله فوق، پاسخ پسیه را بدست می‌آوریم

$$h(t) = \frac{dv_o(t)}{dt} = -te^{-t} \Big|_{t=0} \delta(t) - u(t)e^{-t} + u(t)te^{-t} = u(t)(t-1)e^{-t}$$

### مسئله ۷۸



(۱) a- معادله دیفرانسیل بر حسب  $I$  بنویسد

(۲) b- معادلات حالت را بنویسد و خروجی  $I$  را  
بر حسب متغیرهای حالت بیان کنید

شکل مسئله ۷۸

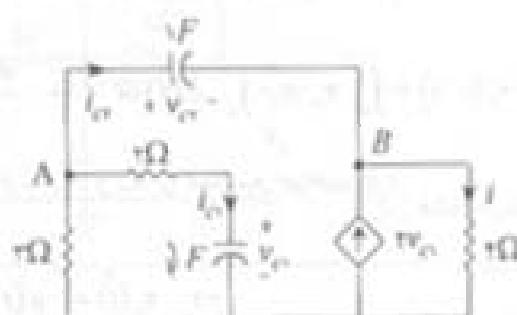
حل: a- مسئله ۷۸ را توجه به شکل مسئله ۷۸ داریم

$$i = \frac{1}{\tau} \frac{dv}{dt} = \frac{1}{\tau} DV \rightarrow v_A = i_C + v = (D + 1)v \quad , \quad v_B = vi$$

$$\textcircled{B} \text{, } \mathcal{F} \text{, } KCL \rightarrow -vi + i + \frac{d}{dt}(v_B - v_A) = 0 \rightarrow -vi + i + D(v - (D + 1)v) = 0 \\ \rightarrow v = \frac{i(D+1)}{D' + D + 1}$$

$$\textcircled{C} \text{, } \mathcal{F} \text{, } KCL \rightarrow \frac{v_A}{\tau} + i_C + \frac{d}{dt}(v_A - v_B) = 0 \rightarrow \frac{(D+1)v}{\tau} + \frac{1}{\tau} Dv + D((D+1)(\frac{v}{D'+D+1}) - vi) = 0 \\ \frac{(D+1)}{\tau} \left( \frac{i(D+1)}{D' + D + 1} \right) + \frac{1}{\tau} D \left( \frac{i(D+1)}{D' + D + 1} \right) + D \left( (D+1) \left( \frac{i(D+1)}{D' + D + 1} \right) - vi \right) = 0 \\ \rightarrow (iiD' - viD + vi)i = 0 \rightarrow ii \frac{d'i}{dt'} - vi \frac{di}{dt} + vi = 0$$

$v =$  با توجه به خارجیها به عنوان متغیرهای حالت درجه



$$v_A = vi_C + v_C = \frac{dv_C}{dt} + v_C \quad , \quad v_B = v_A - v_C = \frac{dv_C}{dt} + v_{AC} - v_C = vi$$

$$\textcircled{A} \text{, } \mathcal{F} \text{, } KCL \rightarrow \frac{dv_C + v_C}{\tau} + \frac{1}{\tau} \frac{dv_C}{dt} + \frac{dv_C}{dt} = 0 \rightarrow \frac{2}{\tau} \frac{dv_C}{dt} + \frac{dv_C}{dt} = -\frac{v_C}{\tau}$$

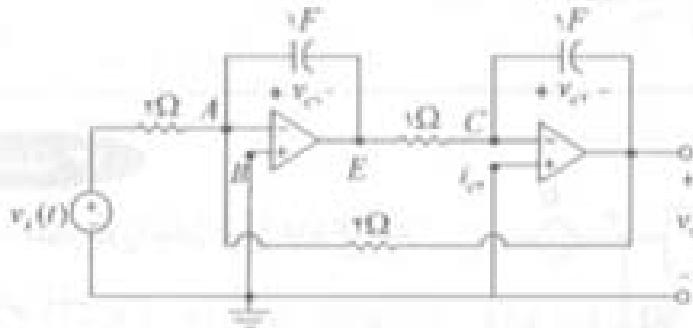
$$\textcircled{B} \text{, } \mathcal{F} \text{, } KCL \rightarrow -vi_C + \frac{dt}{\tau} - \frac{dv_C}{dt} = 0 \rightarrow \frac{1}{\tau} \frac{dv_C}{dt} - \frac{dv_C}{dt} = \frac{v}{\tau} + \frac{v_C}{\tau}$$

$$\rightarrow \begin{cases} \frac{dv_C}{dt} = \frac{v}{\tau} v_C + \frac{v}{\tau} v_{AC} \\ \frac{dv_{AC}}{dt} = -\frac{v}{\tau} v_{AC} - \frac{v}{\tau} v_C \end{cases}$$

$$v_R = \frac{dv_C}{dt} = v_{C1} - v_{C2} \rightarrow \dot{v}_I = \frac{1}{\tau} v_{C1} + \frac{1}{\tau} v_{C2} + v_{C1} - v_{C2} \rightarrow I = \frac{1}{\tau} v_{C1} = \frac{1}{\tau} v_C$$

VTECH

- Ⓐ ساده دیفرانسیل از پایه دهنده  $v_A$  و  $v_E$  را بدست آورید  
 (جوابی  $v_A(t) = v_E(t) = t \cos \omega t$ )



نمکل مسئله

حل: با فرض اینکه آن بودن آبی - اسب ها -  $v_A = v_B = v_C = v_D = 0$  نتوانیم داشته

$$\textcircled{A} \text{ بر کار KCL} \rightarrow \frac{v_A - v_E}{R_A} + \frac{v_E - v_C}{R_B} + \frac{d(v_A - v_E)}{dt} = 0 \rightarrow -\frac{v_A}{R_A} - \frac{v_E}{R_B} - Dv_E = 0$$

$$\Rightarrow v_E = -\frac{R_A v_A + R_B v_E}{RD}$$

$$\textcircled{B} \text{ بر کار KCL} \rightarrow \frac{v_A - v_E}{R_A} + \frac{d(v_A - v_E)}{dt} = 0 \rightarrow \frac{R_A v_A + R_B v_E}{RD} - Dv_E = 0 \rightarrow (RD - 1)v_E = RDv_A$$

$$\Rightarrow -\frac{d^2 v_E}{dt^2} - v_E = RDv_A$$

$$\text{جوابی } v_E(t) = t \cos \omega t$$

$$\frac{d^2 v_E}{dt^2} + v_E = RD \cos \omega t$$

$$\text{معادله مذکو : } RD^2 - 1 = 0 \rightarrow D = \pm \frac{1}{\sqrt{R}} \rightarrow v_E(t) = K_1 e^{-\frac{t}{\sqrt{R}}} + K_2 e^{\frac{t}{\sqrt{R}}} + (A \cos \omega t + B \sin \omega t)$$

با محض

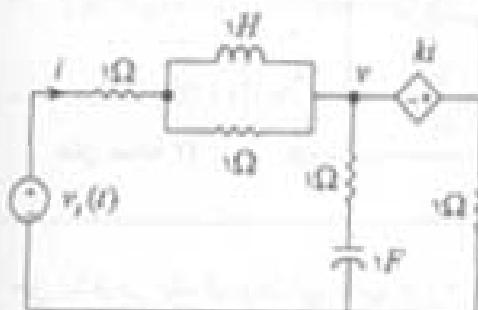
۱- چگالواری پاسخ مخصوص در مذکوه دیفرانسیل داریم



$$-\imath V A \cos \psi - \imath V B \sin \psi = A \cos \psi \quad \rightarrow \quad \begin{cases} -\imath V A = A \rightarrow A = -\frac{\imath}{V} \\ -\imath V B = z \rightarrow B = z \end{cases}$$

$$\begin{cases} v_a(z) = z \rightarrow K_1 + K_2 - \frac{A}{VV} = z \\ \frac{dv_a(z)}{dt} = z \rightarrow -\frac{1}{t}K_1 + \frac{1}{t}K_2 = z \end{cases} \rightarrow K_1 = K_2 = \frac{z}{VV}$$

$$\rightarrow v_0(t) = \frac{1}{\sqrt{2}} \left( e^{-\frac{i\pi}{4}} + e^{\frac{i\pi}{4}} \right) - \frac{iA}{\sqrt{2}} \cos Ut \quad , \quad t \geq 0$$



Tribute, 104

WF 48

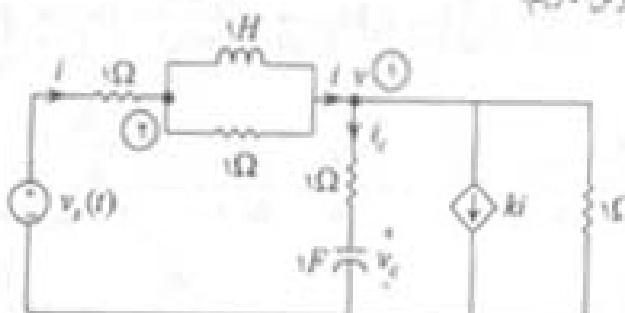
- ۱) انت- مقدار  $K$  را چنان تعیین کنید که مقدار نوسانی بالاتر

۲) ب- به ازای چه مقدار  $K$  تمام فرکاتهای طبیعی در نیم صفحه چپ فرار می گیرند

۳) ب- با فرض شرایط اولیه سفر و  $-v = K$  و  $v(t) = w(t)$  را تعیین کنید

**حل :** الف - با توجه به شکل متنه و با بکارگیری تعابیر لبراتوری معادلات التگرال - دفتر اسل و با

لیگ از مدیا تویز - نویسنده



$$V_0 = V_0 + \delta \quad , \quad V = l_c + V_0 = l_c + \int l_c = l_c + \frac{1}{D} l_c \quad \rightarrow \quad l_c = \frac{D}{D+1} V$$

$$\textcircled{1}, \oint_C KCL \rightarrow -i + \frac{V_f - i - V}{j} + \int (V_f - i - V) = 0$$

$$\Rightarrow -l + v_i = l - v + \frac{1}{D} (v_i - l - v) = v \quad \Rightarrow \quad l = \frac{D+1}{2D+1} (v_i - v)$$



$$\textcircled{1} \rightarrow KCL \rightarrow -i + i_r + Ki + \frac{v}{\gamma} = 0 \rightarrow (K-\gamma) \frac{D+\gamma}{iD+\gamma} (v_r - v) + \frac{D}{D+\gamma} v + v = 0.$$

$$\{(K-\gamma)D' + \gamma(K-\tau)D + (K-\tau)\}v = \{(K-\gamma)D' + \gamma(K-\tau)D + (K-\tau)\}v_r$$

$$\rightarrow (K-\gamma) \frac{dv}{dt} + \gamma(K-\tau) \frac{dv}{dt} + (K-\tau)v = (K-\gamma) \frac{dv_r}{dt} + \gamma(K-\tau) \frac{dv_r}{dt} + (K-\tau)v_r$$

من داشتم که  $v_r = \alpha$  دارم تا ساده شود بدین سبک دارم

$$\gamma\alpha = \frac{\gamma(K-\tau)}{K-\gamma} \Rightarrow K = \tau$$

پس اینها فرکانس‌های طبیعی را بدست من از دست

$$\text{معادله منتهی: } (K-\gamma)^2 + \gamma(K-\tau)x + (K-\tau) = 0$$

$$\Rightarrow x = \frac{-(K-\tau) \pm \sqrt{(K-\tau)^2 - (K-\gamma)(K-\tau)}}{(K-\gamma)} = \frac{-(K-\tau) \pm \sqrt{\Delta'}}{(K-\gamma)}$$

فرض کنم که  $\Delta' \geq 0$  باشد. در این صورت ریشه‌های معادله منتهی حقیقی بودند و شرط اینکه در نیم صفحه

چه صفحه مختلط واقع شوند این است که هر دو متن باند

$$\Delta' \geq 0 \rightarrow (K-\tau)^2 - (K-\tau)(K-\gamma) \geq 0 \rightarrow K-\gamma \geq 0 \rightarrow K \geq \gamma$$

$$x = \frac{-(K-\tau) \pm \sqrt{\Delta'}}{K-\gamma} < 0 \rightarrow \begin{cases} -(K-\tau) \pm \sqrt{\Delta'} < 0 \\ K-\gamma > 0 \end{cases} \quad \begin{cases} -(K-\tau) \pm \sqrt{\Delta'} > 0 \\ K-\gamma < 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} -(K-\tau) \pm \sqrt{\Delta'} < 0 \rightarrow \begin{cases} -(K-\tau) + \sqrt{(K-\tau)^2 - (K-\tau)(K-\gamma)} < 0 \\ -(K-\tau) - \sqrt{(K-\tau)^2 - (K-\tau)(K-\gamma)} < 0 \end{cases} \rightarrow (K-\tau)(K-\gamma) < 0 \rightarrow K < \tau, K > \gamma \\ K-\gamma > 0 \rightarrow K > \gamma \end{cases}$$

لذا اگر تمام باره‌های بدست آمده مقداربری از  $K$  عواملد بود که به ازای آنها فرکانس‌های طبیعی حقیقی بودند و در نیم صفحه چه فرآور دارند، پس  $\gamma \leq K < \tau$

حال فرض من کنم  $\gamma < \Delta'$  باشد و این یعنی اینکه فرکانس‌های طبیعی مختلطند و شرط اینکه این فرکانس‌ها در نیم صفحه چه فرآور نگیرند این است که قسمت حقیقی آنها متن باند

$$\Delta' < 0 \rightarrow K-\gamma < 0 \rightarrow K < \gamma$$

$$\Delta' < 0 \rightarrow x = -\frac{K-\tau}{K-\delta} \pm j \frac{\sqrt{-\Delta'}}{K-\delta} \rightarrow -\frac{K-\tau}{K-\delta} < 0 \rightarrow \frac{K-\tau}{K-\delta} > 0 \rightarrow K < \tau \quad K > 0$$

شرطی بارهای طبق مقداری  $\tau/K$  را بدست می دهد که به ازای آنها فرکانسی طبیعی مختلط بوده و در نمودار

صفحه چپ واقع است، یعنی  $\tau < K$

نتیجه کلی اینکه به ازای  $0 \leq K < \tau$  فرکانسی طبیعی در نمودار چپ فرگزد

پس با اعمال محدودیت داده شده داریم

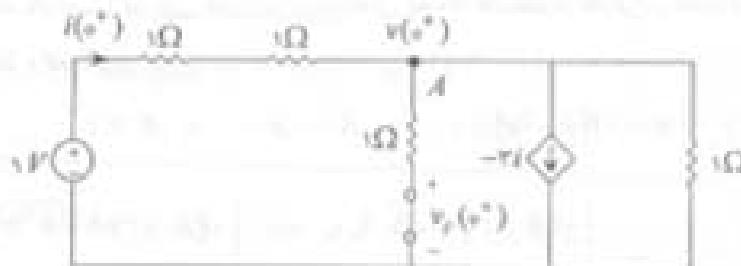
$$A \frac{d^2v}{dt^2} + 2B \frac{dv}{dt} + Cv = 1 \delta'(t) + A \delta(t) + B u(t) = 1 \quad , \quad t > 0$$

$$\text{معادله مذکور: } A \delta'(t) + 2B \delta(t) + C = 0 \rightarrow z = -\frac{\tau}{\delta} \pm j \frac{1}{\delta} \rightarrow v(t) = e^{-\frac{\tau}{\delta} t} \left( A \cos \frac{t}{\delta} + B \sin \frac{t}{\delta} \right) + K,$$

باخ خصوصی پایخ خصوصی

با جایگذاری پایخ خصوصی در معادله دیفرانسیل  $z$  خواهد شد، در  $t = 0^+$  حاضر اتمام

گونه و سلف مدار باز خواهد بود بنابراین داریم



$$i(t^+) = \frac{v(t^+)}{\tau} \quad , \quad v_r(t^+) = v_c(t^+) = 0$$

$$\textcircled{A} \text{ مکانیکی KCL} \rightarrow -\frac{v(t^+)}{\tau} + \frac{v(t^+)}{1} - \tau \left( \frac{v(t^+)}{\tau} \right) + \frac{v(t^+)}{1} = 0 \rightarrow v(t^+) = \frac{V_0}{2}$$

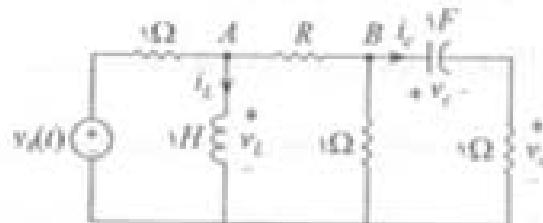
با انتگرال گیری از معادله دیفرانسیل در فاصله  $t = 0^+$  تا  $t^+$  نتیجه می شود:

$$A \frac{dv(t^+)}{dt} + 2Bv(t^+) = \lambda \rightarrow \frac{dv(t^+)}{dt} = \frac{\lambda}{A} \rightarrow \begin{cases} v(t^+) = \frac{V_0}{2} \rightarrow A + \frac{\tau}{\delta} = \frac{1}{\tau} \rightarrow A = -\frac{\tau}{\lambda}, \\ \frac{dv(t^+)}{dt} = \frac{\lambda}{A} \rightarrow -\frac{\tau}{\delta} A + \frac{B}{\tau} = \frac{1}{\tau} \rightarrow B = \frac{1}{\lambda}. \end{cases}$$

$$\rightarrow v(t) = e^{-\frac{\tau}{\delta} t} \left( -\frac{\tau}{\lambda} \cos \frac{t}{\delta} + \frac{1}{\lambda} \sin \frac{t}{\delta} \right) + \frac{V_0}{2} \quad , \quad t > 0$$



## مسئله ۷



V7.4.1

پ) معادلات حالت را به ازای  $R = 2$  بتوانید و

ز) را بر حسب متغیرهای حالت یافتن کنید.

را چنان تعین کنید که مدار

(الف) مهاری شدید باشد

(ب) مهاری ضعیف باشد

(ج) مهار حسب تعریف ازای  $R = 2$  بتوانید و

حل: با توجه به شکل مذکور و بکثرگری تفاوت این تأثیرات معادلات دیفرانسیل داریم:

$$\frac{dv_c}{dt} + i_c = \frac{v_c}{\tau} = v_o \rightarrow v_B = v_o + v_c = v_o + \frac{dv_c}{dt}, \quad v_L = \frac{di_L}{dt}$$

$$\textcircled{B} \text{ کسری KCL} \rightarrow \frac{v_o + \frac{dv_c}{dt} - \frac{di_L}{dt}}{R} + \frac{v_o + \frac{dv_c}{dt}}{\tau} + \frac{dv_c}{dt} = 0$$

$$\textcircled{A} \text{ کسری KCL} \rightarrow \frac{\frac{di_L}{dt} - v_o}{\tau} + i_L + \frac{\frac{di_L}{dt} - \left( v_o + \frac{dv_c}{dt} \right)}{R} = 0$$

$$\rightarrow \begin{cases} \frac{dv_c}{dt} = -\frac{R+\tau}{\tau R+\tau} v_o - \frac{1}{\tau R+\tau} i_L + \frac{1}{\tau R+\tau} v_i \\ \frac{di_L}{dt} = \frac{1}{\tau R+\tau} v_o - \frac{\tau R+\tau}{\tau R+\tau} i_L + \frac{\tau R+\tau}{\tau R+\tau} v_i \end{cases}$$

$$\text{ماتریسی: } |S| - A = 0 \rightarrow \begin{vmatrix} \frac{R+\tau}{\tau R+\tau} & \frac{1}{\tau R+\tau} \\ -\frac{1}{\tau R+\tau} & \frac{R+\tau}{\tau R+\tau} \end{vmatrix} = 0$$

$$\rightarrow \frac{R+\tau}{\tau R+\tau} + \frac{\tau R+\tau}{\tau R+\tau} = 0$$

$$\alpha = \frac{\tau R+\tau}{\tau R+\tau} \rightarrow \alpha = \frac{\tau(R+1)}{\tau(\tau R+\tau)}, \quad \omega_0^2 = \frac{R+1}{\tau R+\tau} \rightarrow \omega_0 = \sqrt{\frac{R+1}{\tau R+\tau}}$$

الف)  $\alpha$  ازای  $\alpha > \alpha_0$  مدار مهاری شدید می‌باشد

$$\alpha > \alpha_0 \rightarrow \frac{\tau(R+1)}{\tau(\tau R+\tau)} > \sqrt{\frac{R+1}{\tau R+\tau}} \rightarrow \tau(R+1)^2 - \tau(\tau R+\tau)(R+1) > 0$$

$$\rightarrow R' = \tau R - \tau > 0 \rightarrow (R - \tau)(R + 1) > 0 \rightarrow R < -1 \text{ یا } R > \tau$$

ب - به ازایی  $\alpha < \omega_0$  مدار میراثن خوب است بود.

$$\alpha < \omega_0 \rightarrow \frac{\tau(R+1)}{\tau(\tau R + \tau)} < \sqrt{\frac{R+1}{\tau R + \tau}} \rightarrow (R - \tau)(R + 1) < 0 \rightarrow -1 < R < \tau$$

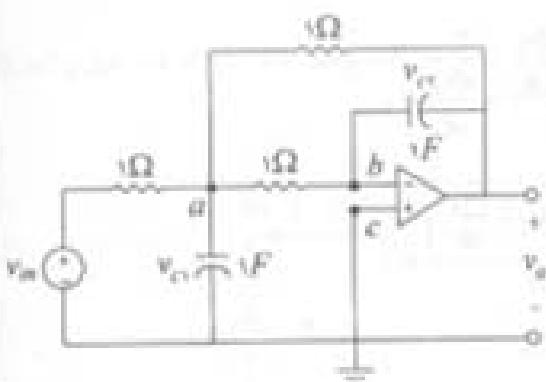
ب - با جایگذاری  $R = \tau$  در معادلات حالت بدست آمده در قسمت (الف) داریم:

$$\frac{dv_L}{dt} = -\frac{1}{\tau}v_L - \frac{1}{\tau}i_L + \frac{1}{\tau}v_s, \quad \frac{di_L}{dt} = \frac{1}{\tau}v_L - \frac{1}{\tau}i_L + \frac{1}{\tau}v_s$$

و در نهایت  $v_s$  را بر حسب متغیرهای حالت بدست خواهیم آورد.

$$v_s = i_L = \frac{dv_L}{dt} \rightarrow v_s = -\frac{1}{\tau}v_L - \frac{1}{\tau}i_L + \frac{1}{\tau}v_s$$

### مسئله ۷۵



(آ) معادله دیفرانسیل بنویسید که  $v_o$  را به  $v_m$  ارتباط دهد (شرط اولیه را  $v_o = 0$  و  $v_c = 0$  بگیرید).

(ب) پاسخ پله را تعیین کنید.

شکل مسئله ۷۵

حل: با فرض ایندکس پله را  $v_a = v_c = v_i = v$  بود و خواهیم داشت

$$(a) \text{ برای KCL: } \frac{d}{dt}(v - v_i) + \frac{v - v_a}{\tau} = 0 \rightarrow v_a = -\frac{dv}{dt}$$

$$(b) \text{ برای KCL: } \frac{-\frac{dv_a}{dt} - v_m}{\tau} + \frac{d}{dt}\left(-\frac{dv_a}{dt}\right) + \frac{-\frac{dv_a}{dt} - v_o}{\tau} + \frac{-\frac{dv_o}{dt}}{\tau} = 0$$

$$\frac{d^2v_a}{dt^2} + 2\frac{dv_a}{dt} + v_o = -v_m$$

با توجه به شکل مسئله به راحتی می‌توان نوشت

$$v_a(s) = V_m, \quad v_a = -\frac{dv_a}{dt} \rightarrow \frac{dv_a(s)}{dt} = -V_m$$

$$\text{پس: } v_m = v(t) = \begin{cases} 1, & t \geq 0 \\ 0, & t < 0 \end{cases}$$



$$\frac{d^2v_o}{dt^2} + \tau \frac{dv_o}{dt} + v_o = -1 \quad , \quad v_o(0^+) = 0 \quad , \quad \frac{dv_o(0^+)}{dt} = 0$$

$$x^2 + \tau x + 1 = 0 \rightarrow x = \frac{-\tau \pm \sqrt{\delta}}{2} \rightarrow v_o(t) = K_1 e^{\frac{-\tau+\sqrt{\delta}t}{2}} + K_2 e^{\frac{-\tau-\sqrt{\delta}t}{2}} + K_3$$

پاسخ خصوص پاسخ معمولی

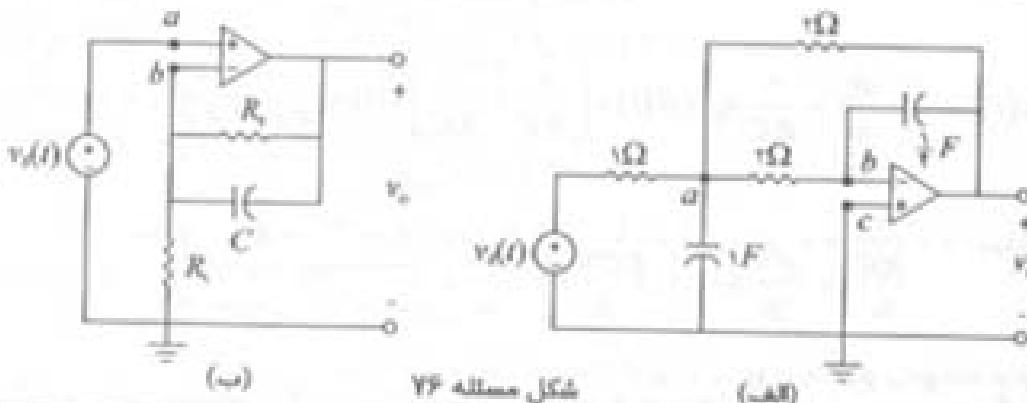
با جایگذاری پاسخ خصوص در معادله دیفرانسیل  $K_3 = -1$  شده و باز  $t = 0^+$  میزانها اتصال کوتاه می‌باشد.

بنابراین خواهیم داشت:

$$\begin{aligned} & v_o(0^+) = 0 \rightarrow K_1 + K_2 - 1 = 0 \\ \rightarrow & \left\{ \begin{array}{l} \frac{dv_o(0^+)}{dt} = 0 \rightarrow -\frac{\tau+\sqrt{\delta}}{2} K_1 - \frac{\tau-\sqrt{\delta}}{2} K_2 = 0 \\ \frac{dv_o}{dt} = 0 \rightarrow -\frac{\tau+\sqrt{\delta}}{2} K_1 - \frac{\tau-\sqrt{\delta}}{2} K_2 = 0 \end{array} \right. \rightarrow K_1 = \frac{0-\tau\sqrt{\delta}}{\sqrt{\delta}} \cdot K_2 = \frac{0+\tau\sqrt{\delta}}{\sqrt{\delta}} \\ \rightarrow & v_o(t) = \frac{0-\tau\sqrt{\delta}}{\sqrt{\delta}} e^{\frac{-\tau+\sqrt{\delta}t}{2}} + \frac{0+\tau\sqrt{\delta}}{\sqrt{\delta}} e^{\frac{-\tau-\sqrt{\delta}t}{2}} - 1 \quad , \quad t > 0 \end{aligned}$$

### مسأله ۷۷

(۱) پاسخ پله  $v_o$  را حساب کنید



حل: (الف) - با فرض ایندکس بودن آب آب این  $v_o = v_2 = 0$  بوده خواهیم داشت.

$$\textcircled{(۱)} \text{ برای } KCL \rightarrow \frac{v_o - v_2}{\tau} + \frac{1}{\tau} \frac{d}{dt}(v_o - v_2) = 0 \rightarrow v_o = -\frac{1}{\tau} \frac{dv_2}{dt}$$

$$\textcircled{(۲)} \text{ برای } KCL \rightarrow \frac{-v_2 - v_o}{\tau} + \frac{d}{dt} \left( \frac{-v_2 - v_o}{\tau} \right) + \frac{-v_2 - v_o}{\tau} + \frac{-v_2 - v_o}{\tau} = 0$$



$$\frac{d^2v_s}{dt^2} + C \frac{dv_s}{dt} + V_s = -CV_s = -Cu(t) = -u, \quad t > 0$$

$$\text{با جایگذاری پاسخ حصر میشود: } s^2 + Cs + 1 = 0 \rightarrow s = -\frac{C}{2} \pm \sqrt{\left(\frac{C}{2}\right)^2 - 1}, \quad \rightarrow v_s(t) = (K_1 + K_2 t)e^{-\frac{C}{2}t} + K_3, \quad t > 0$$

با جایگذاری پاسخ حصر میشود:  $K_1 = K_3 = 0$  و  $K_2 = -\frac{C}{2}$  خواهد شد. بنابراین داریم

$$\begin{aligned} & \rightarrow \begin{cases} v(s^*) = v_p(s^*) = s^* \rightarrow K_1 + t \cdot s^* = s^* \rightarrow K_1 = 0 \\ \frac{dv(s^*)}{dt} = v_p(s^*) = s^* \rightarrow -K_2 + K_2 = s^* \rightarrow K_2 = K_2 = 0 \end{cases} \\ & \rightarrow v_s(t) = (s^* + Ct)e^{-\frac{C}{2}t} - 1, \quad t > 0 \quad \rightarrow v_s(t) = (s^*(1+t))e^{-\frac{C}{2}t} - 1 \end{aligned}$$

با بافرضیه اینکه اکنون آب اسید است:  $V_s = V_2 = V_1$  و خواهیم داشت

$$\textcircled{b} \text{ از KCL: } \frac{V_s - V_2}{R_s} + C \frac{d}{dt}(V_s - V_2) + \frac{V_2}{R_s} = 0$$

$$\frac{dv_s}{dt} + \frac{1}{R_s C} V_s = \frac{dv_s}{dt} + \left( \frac{1}{RC} + \frac{1}{RC} \right) V_s$$

در اینجا به رایجاتی  $v_s(t) = u(t)$  درج کرد

$$v_s(t) = u(t) \rightarrow \frac{dv_s}{dt} + \frac{1}{R_s C} V_s = \delta(t) + \left( \frac{1}{RC} + \frac{1}{RC} \right) u(t) = \frac{1}{RC} + \frac{1}{RC}, \quad t > 0$$

$$\text{با جایگذاری اینکه: } t + \frac{1}{RC} = 0 \rightarrow t = -\frac{1}{RC} \rightarrow v_s(t) = K_1 e^{\frac{t}{RC}} + K_2, \quad t > 0$$

پاسخ حصر میشود

$$\text{با جایگذاری پاسخ حصر میشود: } K_1 = K_2 = \frac{R_s + R_o}{R_s} \text{ و } \frac{K_2}{RC} = \frac{1}{RC} + \frac{1}{RC}$$

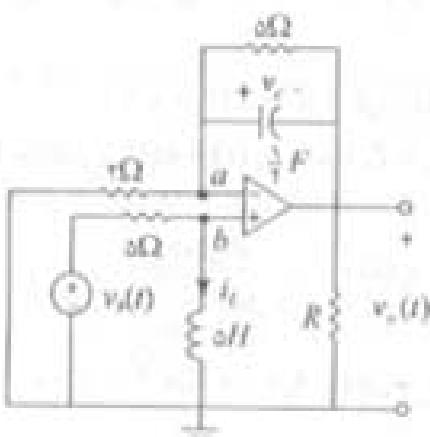
خواهیم داشت:  $t = s^*$

$$v_s(s^*) = v_p(s^*) = v_2(s^*) = 1 \rightarrow K_1 + \frac{R_s + R_o}{R_s} = 1 \rightarrow K_1 = -\frac{R_o}{R_s}$$

$$\rightarrow v_s(t) = -\frac{R_o}{R_s} e^{\frac{t}{RC}} + \frac{R_s + R_o}{R_s}, \quad t > 0$$



## مسئله ۷۷



الف - معادله دیفرانسیل پیوسته که  $v_o$  را در ارتباط دارد. شرایط اولیه را مشخص کنید.

ب -  $v_o$  را برای ورودی یکه واحد و شرایط اولیه صفر تعیین کنید. تنش مخازن  $R$  را تعیین خروجی بجهت

شکل مسئله ۷۷

حل : الف - با فرض ایندیکاتور آب اسب و با نکارگیری تنش اینورتی معادلات دیفرانسیل زیر

$$\textcircled{b} \quad \text{اصل KCL} \rightarrow \frac{v_b - v_s}{\delta} + i_L = 0 \rightarrow \frac{\delta \frac{d i_L}{dt} - v_s}{\delta} + i_L = 0 \rightarrow \frac{\delta D i_L - v_s}{\delta} + i_L = 0$$

$$\rightarrow i_L = \frac{v_s}{\delta D + \delta} \quad , \quad v_s = v_b = \delta \frac{d i_L}{dt} = \delta D i_L = \frac{D v_s}{D + 1}$$

$$\textcircled{a} \quad \text{اصل KCL} \rightarrow \frac{v_s - v_o}{\tau} + \frac{v_o - v_s}{\delta} + \frac{1}{\tau} \frac{d}{dt} (v_o - v_s) = 0$$

$$\rightarrow \frac{D v_s - v_o}{D + 1} + \frac{D v_s - v_o}{\delta} + \frac{1}{\tau} D \left( \frac{D v_s - v_o}{D + 1} \right) = 0$$

$$(D D' + \gamma D + \tau) v_o = (D D' + \gamma D) v_s \rightarrow \delta \frac{d^2 v_o}{dt^2} + \gamma \frac{dv_o}{dt} + \tau v_o = \delta \frac{d^2 v_s}{dt^2} + \gamma \frac{dv_s}{dt}$$

در ادامه به محاسبه شرایط اولیه من برداشتم با توجه به شکل مسئله دارم

$$v_o = v_c + v_s \quad , \quad v_b = v_s - \delta i_L \quad , \quad v_s = v_b \rightarrow v_s + v_o = v_s - i_L \rightarrow v_o = -v_s - \delta i_L + v_s$$

$$\rightarrow v_o(t) = -V_s - \delta i_L + v_s(t)$$

$$\frac{dv_s}{dt} = -\frac{dv_s}{dt} - \delta \frac{di_L}{dt} + \frac{di_L}{dt} = -i_L - v_s + \frac{dv_s}{dt}$$

$$\textcircled{a} \quad \text{اصل KCL} \rightarrow \frac{v_s - \delta i_L}{\tau} + \frac{v_s - \delta i_L - (-v_s - \delta i_L + v_s)}{\delta} + i_L = 0$$

$$\rightarrow I_c = \frac{\Delta V_c - V_c}{\tau} = \frac{V_c}{\delta} \rightarrow \frac{dV_c}{dt} = -\gamma \left( \frac{\Delta V_c - V_c}{\tau} - \left( V_c - \Delta V_c \right) \right) + \frac{dV_c}{dt} = -\frac{V_c}{\delta} + \frac{dV_c}{dt}$$

$$\rightarrow \frac{dV_c(s)}{dt} = \frac{1}{\delta} V_c + \frac{dV_c(s)}{dt}$$

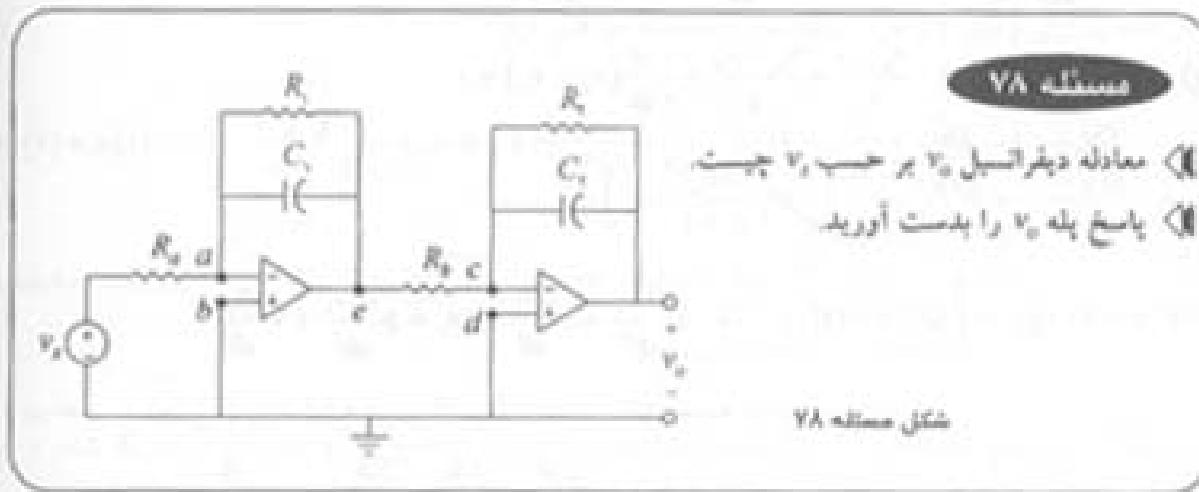
پس از اینکه  $V_a = I_a = 0$  و  $V_c(t) = u(t)$  باشد

$$\delta \frac{d^2 V_c}{dt^2} + \gamma \frac{dV_c}{dt} + \tau V_c = \delta \delta'(t) + \gamma \delta(t) = 0, \quad t > 0, \quad V_c(s) = 1, \quad \frac{dV_c(s)}{dt} = 0$$

$$\text{مشخص: } \delta s^2 + \gamma s + \tau = 0 \rightarrow s = -\frac{1}{2} \pm \frac{1}{2}\sqrt{1-\frac{4\tau}{\delta}} \rightarrow V_c(t) = K_1 e^{-\frac{s_1 t}{\tau}} + K_2 e^{-\frac{s_2 t}{\tau}}, \quad t > 0$$

$$\begin{cases} V_c(s) = 1 \rightarrow K_1 + K_2 = 1 \\ \rightarrow K_1 = -\frac{1}{\tau}, \quad K_2 = \frac{1}{\tau} \rightarrow V_c(t) = \left( -\frac{1}{\tau} e^{-\frac{s_1 t}{\tau}} + \frac{1}{\tau} e^{-\frac{s_2 t}{\tau}} \right) u(t) \\ \frac{dV_c(s)}{dt} = 0 \rightarrow -K_1 - \frac{1}{\tau} K_2 = 0 \end{cases}$$

از آنجا که آب امپ را ایده آن در نظر گرفته ایم، لذا مقاومت خروجی آن برابر صفر بود و تنشی در تعیین  $R_2$  و  $R_3$  داشت.



حل: با فرض ایده آن بودن آب امپ ها و  $V_d = V_s = 0$  و  $V_o = V_b = 0$  خواهیم داشت.

$$\textcircled{1} \cdot \text{KCL} \rightarrow \frac{s - V_c}{R_1} + \frac{s - V_c}{R_2} + C_1 \frac{d}{dt} (s - V_c) = 0 \rightarrow \frac{-V_c}{R_1} - \frac{V_c}{R_2} - C_1 D V_c = 0$$

$$\rightarrow V_c = -\frac{R_1}{R_1 R_2 C_1 D + R_2} V_s$$



$$\textcircled{c} \cdot \mathcal{F}_R, KCL \rightarrow \frac{v - v_s}{R_s} + \frac{v - v_e}{R_e} + C_e \frac{d}{dt}(v - v_e) = 0 \rightarrow v_e = -\frac{R_s}{R_s R_e C_e D + R_s} v_s$$

$$\rightarrow v_e = \frac{R_s R_e}{(R_s R_e C_e D + R_s)(R_s R_e C_e D + R_e)} v_s$$

$$(R_s R_e R_s R_e C_e C_e D' + R_s R_e (R_s C_e + R_e C_e) D + R_s R_e) v_s = R_s R_e v_s$$

$$R_s R_e R_s R_e C_e C_e \frac{d^2 v_s}{dt^2} + R_s R_e (R_s C_e + R_e C_e) \frac{dv_s}{dt} + R_s R_e v_s = R_s R_e v_s$$

با فرض  $v_s(t) = u(t) = v$ ,  $t \geq 0$  می‌توان ساده کردن:

$$R_s R_e R_s R_e C_e C_e \frac{d^2 v}{dt^2} + R_s R_e (R_s C_e + R_e C_e) \frac{dv}{dt} + R_s R_e v = R_s R_e v, t \geq 0$$

$$\text{با فرض } v = R_s R_e R_s R_e C_e C_e s' + R_s R_e (R_s C_e + R_e C_e) s + R_s R_e = 0$$

$$\rightarrow R_s R_e (R_s C_e s + 1)(R_e C_e s + 1) = 0 \rightarrow s = -\frac{1}{R_s C_e}, -\frac{1}{R_e C_e}$$

$$\rightarrow v_s(t) = K_1 e^{-\frac{t}{R_s C_e}} + K_2 e^{-\frac{t}{R_e C_e}} + K_3, t \geq 0$$

با فرض  $s = -\frac{1}{R_s C_e}$

$$K_1 = \frac{R_s R_e}{R_s R_e} \left( -\frac{1}{R_s C_e} \right), K_2 = R_s R_e K_1 = R_s R_e \left( -\frac{1}{R_s C_e} \right)$$

شرط اولیه  $K_1$  و  $K_2$  را نیز بدست خواهیم آورد

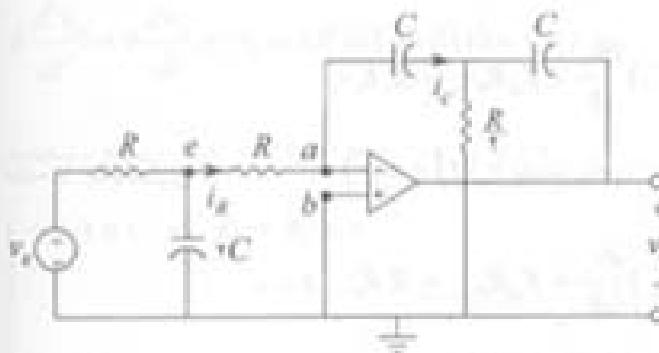
$$\begin{cases} v_s(0) = 0 \rightarrow K_1 + K_2 + \frac{R_s R_e}{R_s R_e} = 0 \\ \frac{dv_s}{dt}(0) = 0 \rightarrow \frac{K_1}{R_s C_e} + \frac{K_2}{R_e C_e} = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} K_1 = -\frac{R_s R_e}{R_s R_e} \left( \frac{R_s C_e}{R_s C_e - R_e C_e} \right) \\ K_2 = \frac{R_s R_e}{R_s R_e} \left( \frac{R_e C_e}{R_s C_e - R_e C_e} \right) \end{cases}$$

$$\rightarrow v_s(t) = \frac{R_s R_e}{R_s R_e} \left[ \left( -\frac{R_s C_e}{R_s C_e - R_e C_e} \right) e^{-\frac{t}{R_s C_e}} + \left( \frac{R_e C_e}{R_s C_e - R_e C_e} \right) e^{-\frac{t}{R_e C_e}} + \right] u(t)$$

## مسئله ۷۹

(۱) معادله دیفرانسیل بر حسب  $v_o$  چیز

(۲) در حالت که بین این متنه و متنه  $VA$  روابط  $R_a C_s = R_b C_s = RC$  و  $R_s = R_b = \infty$  باشد، فرار بازدید نتایج را مقایسه کنید. آیا مدار این متنه مزین به مدار متنه  $VA$  باشد.



شکل متنه ۷۹

حل: با فرض اینه آن بودن آب سبب  $i_s = i_R$  و  $v_a = v_b = 0$  با توجه به شکل متنه

مترادف باشد

$$\textcircled{1} \text{: } \text{از KCL} \rightarrow \frac{Ri_s - v_s}{R} + \tau C \frac{dv_s}{dt} + i_R = 0 \rightarrow \frac{Ri_s - v_s}{R} + \tau RCDi_R + i_R = 0 \\ \rightarrow i_R = \frac{v_s}{\tau RCD + \tau R}$$

$$\textcircled{2} \text{: } \text{از KCL} \rightarrow C \frac{dv_d}{dt} + \frac{v_d}{R} + C \frac{d}{dt} (v_s - v_o) = 0 \\ \rightarrow CDv_d + \frac{\tau v_d}{R} + CD(v_s - v_o) = 0 \rightarrow v_d = \frac{\tau RCD}{\tau RDC + 1} v_o$$

$$i_s = -C \frac{dv_d}{dt} = -CDv_d = -\frac{\tau C^2 D'}{\tau RCD + 1} v_o$$

$$i_s = i_o \rightarrow \frac{v_s}{\tau RCD + \tau R} = -\frac{\tau C^2 D'}{\tau RCD + 1} v_o \rightarrow \tau C^2 D' v_o = -v_s \rightarrow \tau C^2 \frac{dv_o}{dt} = -v_s$$

حال روابط اینه شده را در معادله دیفرانسیل بذست آمده در متنه  $VA$  اعمال می کنیم

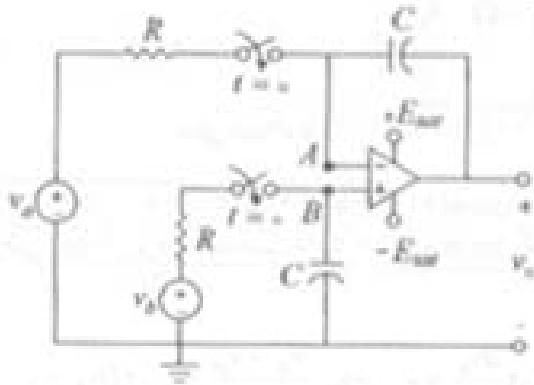
$$R_a C_s R_b C_s \frac{d^2 v_o}{dt^2} + R_a R_b \left( \frac{C_s}{R_s} + \frac{C_s}{R_b} \right) \frac{dv_o}{dt} + \frac{R_a R_b}{R_s R_b} v_o = v_s$$

$$R_s \rightarrow \infty, R_b \rightarrow \infty, R_a C_s = R_b C_s = RC \rightarrow R' C' \frac{d^2 v_o}{dt^2} = v_s$$

سازهاین با مفروضات طوف ملاحظه می شود که دو معادله زیر ایجاد بگان است و فقط علامت  $v_s$  در دو معادله مخالف بگذیر که هر دو مدار یک کار را انجام می دهند و چون در مدار متنه ۷۹ فقط از یک آب انبه استفاده شده لذا مدار متنه ۷۹ بهتر می باشد.

A - مسئله

- (۱) الف -  $v_s$  را حسب  $v_x$  و  $v_y$  حساب کنید (ولتاژ اوله خازنهای صفر است)  
 ب - اگر  $E_{out} = ۱ \cdot V_x$ ,  $C = ۰.۱\mu F$ ,  $R = ۵\text{ k}\Omega$ ,  $v_x = ۰.۱mV$  و  $v_y = ۰.۱mV$  باشد چند تابع طول می کند تا آب انبه ایجاد شود



شکل مسئله A

حل : الف - با فرض اینه آب موردن آب انبه ها  $v_B = v_A$  و با یکارگیری تماش این دوری معادلات زیر ایجاد می شوند

$$\textcircled{B} \quad \text{کارگیری KCL} \rightarrow \frac{v_B - v_A}{R} + C \frac{dv_A}{dt} = 0 \rightarrow \frac{v_B - v_A}{R} + CDv_A = 0 \\ \rightarrow v_B = v_A = \frac{1}{RCD+1}v_B$$

$$\textcircled{A} \quad \text{کارگیری KCL} \rightarrow \frac{v_A - v_x}{R} + C \frac{d}{dt}(v_A - v_x) = 0 \\ \rightarrow \frac{v_A - v_x}{R} + C \left( \frac{1}{RCD+1}v_B - v_x \right) = 0 \quad RCD(RCD+1)v_x = (RCD+1)(v_x - v_B)$$

$$\rightarrow Dv_x = \frac{v_B - v_x}{RC} \rightarrow \frac{dv_x}{dt} = \frac{v_B - v_x}{RC} \quad v_x(0) = 0$$

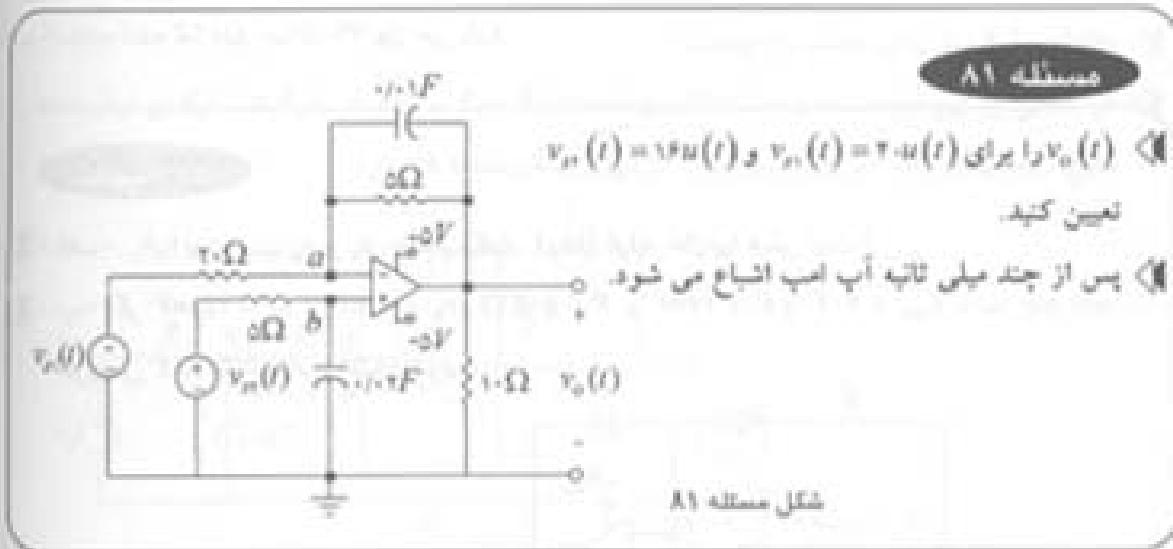
ب - با جایگذاری مقادیر داده شده داریم

$$\frac{dv_x}{dt} = \frac{10 \times 10^{-6} - 0 \times 10^{-6}}{0.1 \times 10^{-6} \times ۱\text{ k}\Omega \times 10^{-6}} = ۱۰ \rightarrow v_x(t) = v_x(0) + \int_0^t 10 dt = 10t$$

با زدن  $v_x(t) = E_{out} = ۱ \cdot V_x$  آب انبه ایجاد شود. سازهاین سوراخم داشت



$$T\mathcal{Y} = T_+ \quad \rightarrow \quad f = \frac{T_+}{T_0} = \gamma / \text{ASOC}$$



حل : با مرض ایندیکاشن آن بودن آنکه  $7 = 7$  و یا  $7 < 7$  و یا  $7 \neq 7$  نهایت این تجزیی معادلات دیفرانسیل خود را هم داشت.

$$\textcircled{b} \text{ : } \int_{\text{left}}^{\text{right}} KCL \rightarrow \frac{V_B - V_C}{D} + i \cdot \tau \frac{dV_B}{dt} = 0 \rightarrow \frac{V_B - V_C}{D} + i \cdot \tau D V_B = 0$$

$$\rightarrow V_B = V_C = \frac{V_C}{1/D + 1}$$

$$\textcircled{3} \text{ } \text{ } \text{ } \text{ } \text{ } KCL \rightarrow \frac{V_o - V_{in}}{r_1} + \frac{V_o - V_{in}}{R_2} + \dots + \frac{d}{dt}(V_o - V_{in}) = 0$$

$$\rightarrow \frac{V_{in} - V_o}{r_1} + \frac{V_{in} - V_o}{R_2} + \dots + \frac{d}{dt}\left(\frac{V_{in} - V_o}{\sqrt{D+1}}\right) = 0$$

$$\rightarrow \quad \left( \cdot j \cdot \gamma D' + \cdot j \gamma D + \gamma \right) v_\mu = - \left( \cdot j \gamma D + \gamma \right) v_{\mu} + \left( \cdot j \gamma D + \gamma \right) v_\mu$$

$$\rightarrow -\gamma / \tau \cdot \dot{v}_x + \gamma / \tau \frac{dv_x}{dt} + \tau v_x = -\tau \ddot{x}(t) - \tau \cdot u(t) + \tau / \tau \ddot{x}(t) + \lambda \cdot u(t)$$

$$\rightarrow \dots + t \frac{d^i v_n}{dt^i} + \dots + t^p \frac{dv_n}{dt} + tv_n = 0, \quad i \geq n.$$

$$\text{such that } -f_1 y_1' + f_2 y_2 + \dots + f_n y_n = 0 \quad \Rightarrow \quad y = (-y_1, \dots, -y_n)$$

$$\rightarrow v_n(t) = \underbrace{K_1 e^{-\lambda_1 t} + K_2 e^{-\lambda_2 t}}_{\text{جزء معرف}} + K_r, \quad t > 0$$



با جایگذاری پاسخ حضوری در معادله دیفرانسیل  $\frac{dv_o(t)}{dt} = -\tau + \tau/v_o$  خواهد شد. در  $K_1 = 1/\tau$  و  $K_2 = 1/\tau^2$  داریم اتصال کوتاه خواهد بود بنابراین  $v_o(0^+) = v_o = v_b = 0$ . دیفرانسیل در بازه  $t > 0$  خواهیم داشت.

$$\therefore \frac{dv_o(t)}{dt} = -\tau + \tau/v_o \rightarrow \frac{dv_o(t)}{dt} = -\tau.$$

$$\rightarrow \begin{cases} v_o(0^+) = 0 \rightarrow K_1 + K_2 + 1 = 0 \\ \frac{dv_o(t)}{dt} = -\tau \rightarrow -1 \cdot K_1 - \tau \cdot K_2 = -\tau \end{cases} \rightarrow K_1 = -\tau \quad K_2 = \tau$$

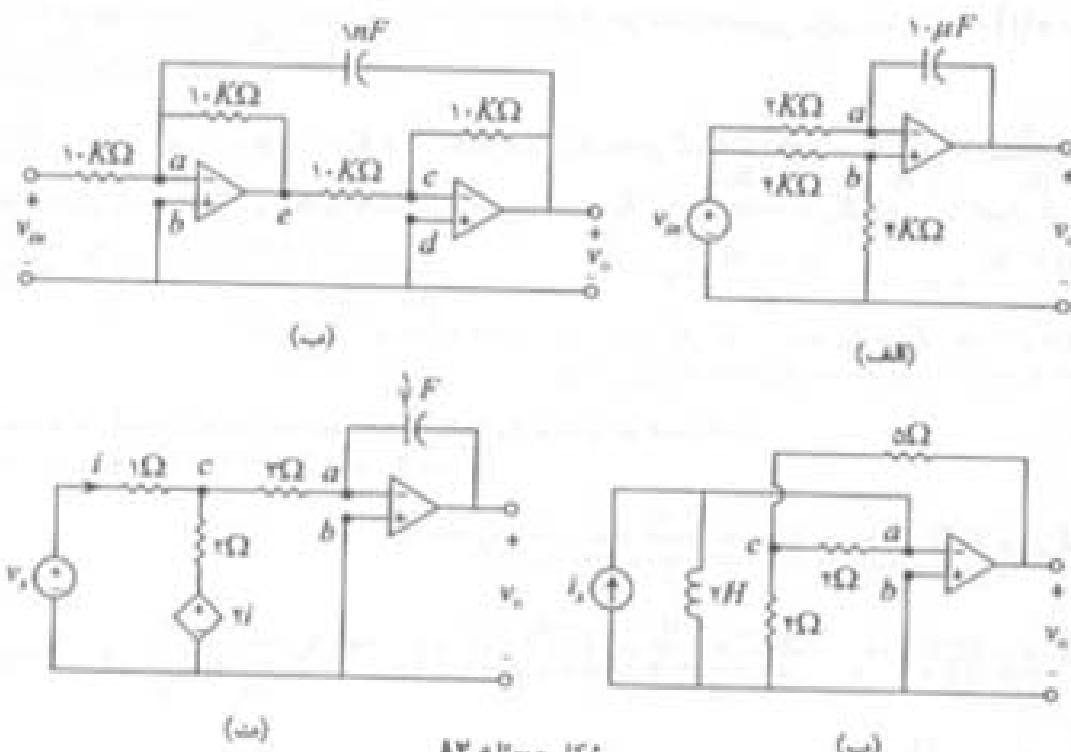
$$\rightarrow v_o(t) = -\tau e^{-\tau t} + \tau e^{-\tau t} + 1, \quad t \geq 0$$

به ازای آب اشباع من شود بنابراین درین

$$-\tau e^{-\tau t} + \tau e^{-\tau t} + 1 = 0 \rightarrow t = 1/\tau = 1/100 \text{ SEC} = 10 \text{ msec}$$

### A7 مسئله

Q) در مدارهای شکل مسئله A7 پاسخ به را بدست آورید.



مسئله A7

حل : اگر  $v_o = v_s$  با فرض اینه که بودن آب انبه ها  $v_s = v_b = v_d$  و خروجیم داشت.

$$\textcircled{b} \cdot \text{کسری KCL} \rightarrow \frac{v_b - v_m}{\tau_{X1,T}} + \frac{v_b}{\tau_{X1,T}} = 0 \rightarrow v_b = v_m = \frac{v_m}{\tau}$$

$$\textcircled{c} \cdot \text{کسری KCL} \rightarrow \frac{v_m - v_o}{\tau_{X1,T}} + 1 \cdot \chi_1 \cdot \tau \frac{d}{dt} \left( \frac{v_m - v_o}{\tau} \right) = 0 \rightarrow \frac{dv_o}{dt} = \frac{1}{\tau} \frac{dv_m}{dt} - \tau \chi_1 v_o$$

$$\rightarrow \frac{dv_o}{dt} = \frac{1}{\tau} \delta(t) - \tau \chi_1 v_o \rightarrow v_o(t) = \frac{1}{\tau} u(t) - \tau \chi_1 v_o(t) = \left( \frac{1}{\tau} - \tau \chi_1 \right) u(t)$$

با فرض اینه که بودن آب انبه ها  $v_s = v_b = v_d = v_o = 0$  و خروجیم داشت.

$$\textcircled{d} \cdot \text{کسری KCL} \rightarrow \frac{v_o - v_m}{\tau_{X1,T}} + \frac{v_o - v_t}{\tau_{X1,T}} + 1 \cdot \chi_1 \cdot \tau \frac{d}{dt} (v_o - v_t) = 0 \rightarrow v_t = - \left( v_m + \chi_1 \tau \frac{dv_o}{dt} \right)$$

$$\textcircled{e} \cdot \text{کسری KCL} \rightarrow \frac{v_o + \left( v_m + \chi_1 \tau \frac{dv_o}{dt} \right)}{\tau_{X1,T}} + \frac{v_o - v_s}{\tau_{X1,T}} = 0$$

$$\rightarrow \frac{dv_o}{dt} + \chi_1^2 v_o = \chi_1^2 v_m = \chi_1^2 u(t) = \chi_1^2, \quad t > 0$$

در  $t = 0$  اخیراً اتصال کوتاه بوده باید این  $v_o(0) = v_s = 0$  خروجی داشته باشیم بنابراین  $u(t) = 1, \quad t > 0$  من مانند  
بنابراین خروجیم داشت.

$$\text{معادله مشخصه } \lambda = \chi_1^2 = \mu \rightarrow \lambda = 1^2 \rightarrow \lambda = 1 \rightarrow v_o(t) = K_1 e^{1^2 t} + K_2, \quad t > 0$$

با جایگذاری پاسخ خصوصی  $K_2$  در معادله دیفرانسیل  $K_2 = -1$  باشد و با اعمال شرط اولیه

$\lambda = 1$

$$v_o(0) = 0 \rightarrow K_1 + K_2 = 0 \rightarrow K_1 = 1 \rightarrow v_o(t) = \left( 1 - e^{1^2 t} \right) u(t)$$

با فرض اینه که بودن آب انبه ها  $v_s = v_b = v_d = 0$  و خروجیم داشت.

$$\textcircled{f} \cdot \text{برای کسری KCL} \rightarrow -i_s + 1 + \frac{v_o - v_s}{\tau} = 0 \rightarrow v_o = -\tau i_s$$

$$\textcircled{g} \cdot \text{برای کسری KCL} \rightarrow \frac{-i_s - v_o}{\tau} + \frac{-i_s - v_o}{\tau} + \frac{-i_s - v_o}{0} = 0 \rightarrow v_o = -\frac{1}{3} i_s$$

$$\rightarrow v_o(t) = -\frac{1}{3} u(t)$$

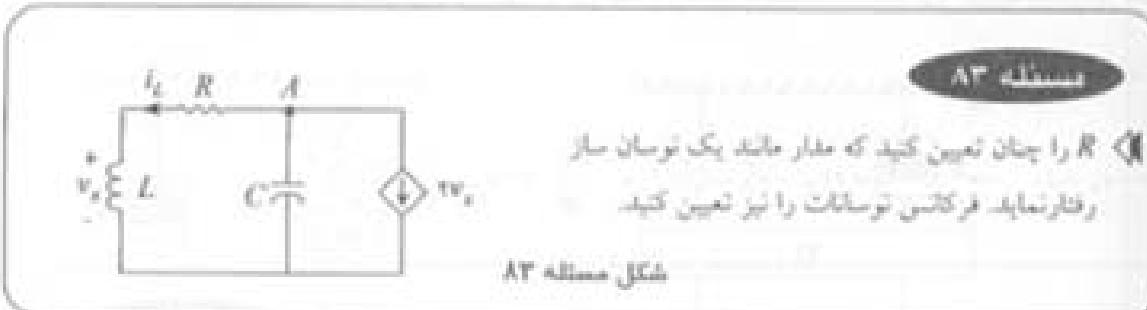
نتیجه با فرض آنکه آن بودن آبی اند همچنان که  $v_s = v_t = 0$  خواهیم داشت:

$$i = \frac{v_t - v_c}{r} = v_t - v_c$$

$$\textcircled{a} \text{ از KCL} \rightarrow - (v_t - v_c) + \frac{v_t - r(v_t - v_c)}{r} + \frac{v_c - 0}{r} = 0 \rightarrow v_c = \frac{1+r}{1+2r} v_t$$

$$\textcircled{b} \text{ از KCL} \rightarrow \frac{v_t - v_c}{r} + \frac{1}{r} \frac{d}{dt} (v_t - v_c) = 0 \rightarrow \frac{dv_c}{dt} = - \frac{1}{r} v_t = - \frac{1}{r} u(t)$$

$$\rightarrow v_c(t) = - \frac{1}{r} u(t)$$



$$v_s = L \frac{di_L}{dt}, \quad v_c = Ri_L + L \frac{di_L}{dt}$$

$$\textcircled{a} \text{ از KCL} \rightarrow i_L + C \frac{dv_c}{dt} + rv_s = 0 \rightarrow i_L + C \frac{d}{dt} \left( Ri_L + L \frac{di_L}{dt} \right) + rL \frac{di_L}{dt} = 0$$

$$\rightarrow \frac{d^2 i_L}{dt^2} + \left( \frac{RC + rL}{LC} \right) \frac{di_L}{dt} + \frac{1}{LC} i_L = 0 \quad \omega_0^2 = \frac{RC + rL}{LC} \rightarrow \alpha = \frac{RC + rL}{\sqrt{LC}}$$

با ازای  $\alpha = 0$  مدار یک نوسان ساز می‌باشد بنابراین ذریعه

$$\alpha = 0 \rightarrow RC + rL = 0 \rightarrow R = - \frac{rL}{C}$$

در اینه فرکانسی تrossات را با ازای  $\alpha = 0$  بدست خواهیم آورد

$$\alpha = 0 \rightarrow \frac{d^2 i_L}{dt^2} + \frac{1}{LC} i_L = 0 \rightarrow \text{جهود مشابه}: s^2 + \frac{1}{LC} = 0 \rightarrow s = \pm j \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

## مسئله ۸۴

(۱) معادلات حالت مدار را بنویسید.



شکل مسئله ۸۴

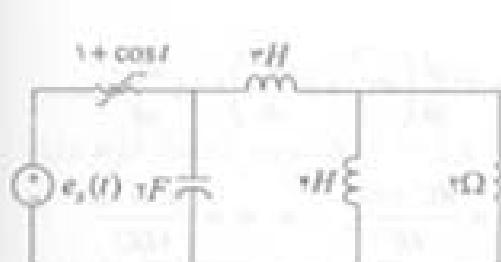
حل: با انتخاب ولتاژ خارجی و جریان سلف به عنوان متغیر حالت و با توجه به شکل مسئله داریم

$$v_L = v_s \rightarrow \frac{dv_L}{dt} = v_s$$

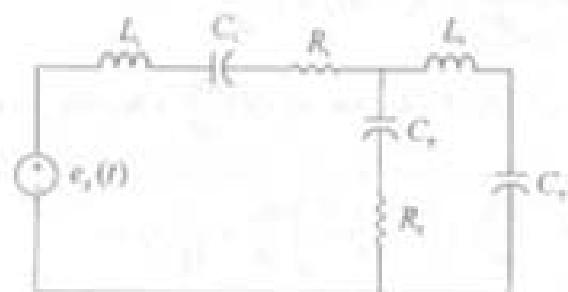
$$l_s = -i_F - i_L \rightarrow \tau \frac{dv_s}{dt} = \tau v_F - v_F' - i_L \rightarrow \frac{dv_s}{dt} = \tau v_F - \frac{1}{\tau} v_F' - \frac{1}{\tau} i_L$$

## مسئله ۸۵

(۱) درگان مدار های شکل مسئله ۸۵ را رسم کنید.

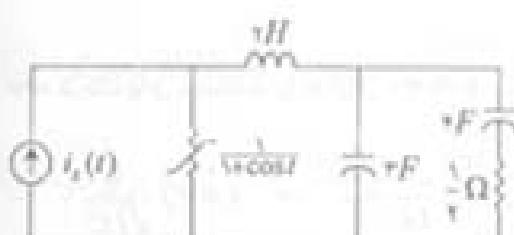


(ب)



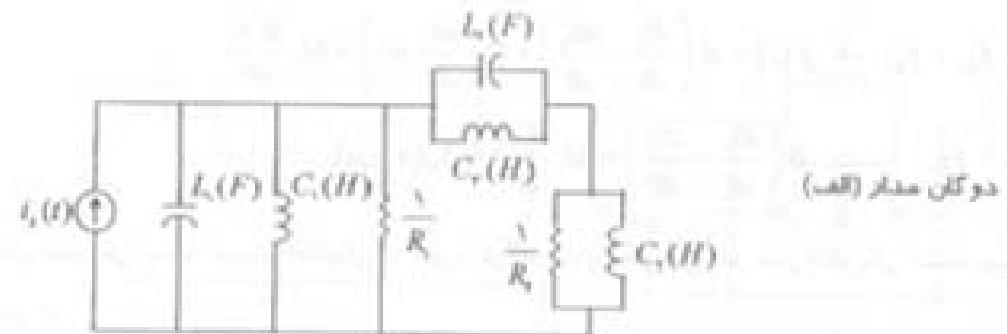
شکل مسئله ۸۵

(الف)



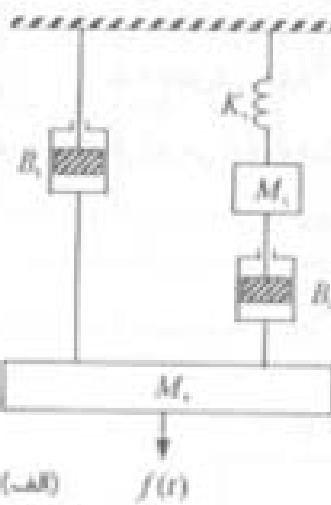
دوگان مدار (ب)

حل:

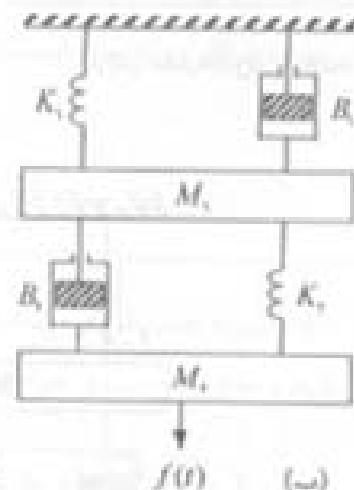


## مسئله ۱۴

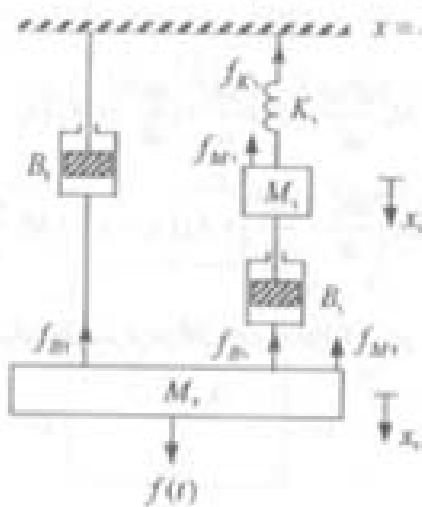
(۱) معادلات حرکت سیستم‌های مکانیکی را نویس و برای هر گدام در مدار الکتریکی مشابه رسم کند



شکل مسئله ۱۴



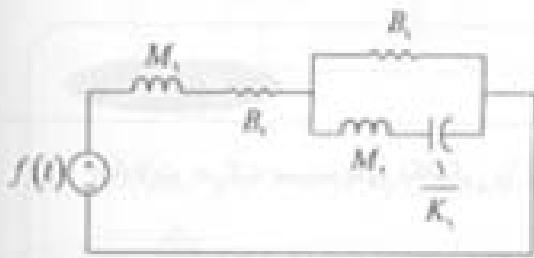
حل : الف - با توجه به شکل ذیر می‌توان نوشت



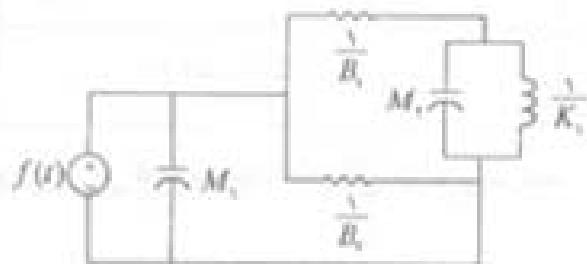
$$\left[ f = f_{B_1} + f_{B_2} + f_{K_1} \rightarrow f(t) = B_1 \left( \frac{dx_1}{dt} - \frac{dx_2}{dt} \right) + B_2 \left( \frac{dx_1}{dt} - s \right) + M_1 \frac{d^2 x_1}{dt^2} \right]$$

$$\left[ f_{B_1} = f_{M_1} + f_{K_1} \rightarrow B_1 \left( \frac{dx_1}{dt} - \frac{dx_2}{dt} \right) = M_1 \frac{d^2 x_1}{dt^2} + K_1 (x_1 - s) \right]$$

مدار الکتریکی مشابه سیستم مکانیکی به همراه دو گان مدار الکتریکی، دو مدار الکتریکی مشابه سیستم مکانیکی خوب نند

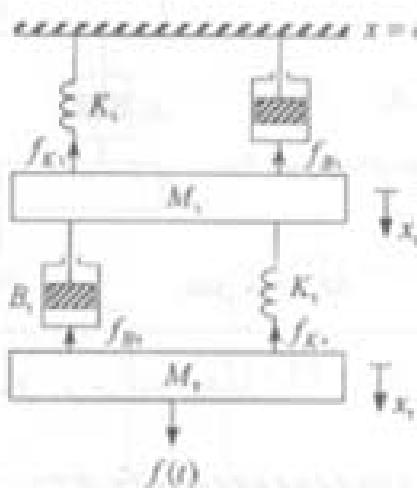


دو گان مدار الکتریکی مشابه



مدار الکتریکی مشابه

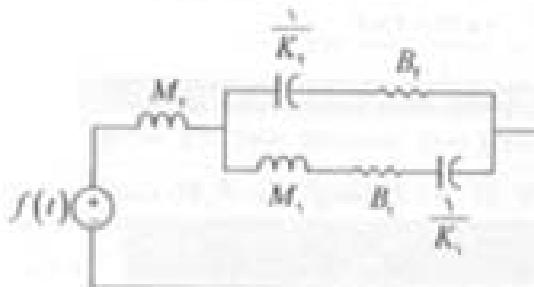
بـ → با توجه به شکل زیر می توان نوشت



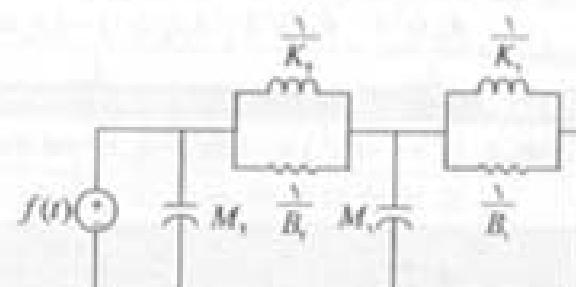
$$\left[ f = f_{M_1} + f_{B_1} + f_{K_1} \rightarrow f(t) = M_1 \frac{d^2 x_1}{dt^2} + B_1 \left( \frac{dx_1}{dt} - \frac{dx_2}{dt} \right) + K_1 (x_1 - x) \right]$$

$$\left[ f_{B_1} + f_{K_1} = f_{M_1} + f_{K_1} + f_{B_2} \rightarrow B_1 \left( \frac{dx_1}{dt} - \frac{dx_2}{dt} \right) + K_1 (x_1 - x) = M_1 \frac{d^2 x_1}{dt^2} + K_1 (x_1 - s) + B_2 \left( \frac{dx_2}{dt} - s \right) \right]$$

مدار الکتریکی مشابه سیستم مکانیکی به همراه دو گان مدار الکتریکی، دو مدار الکتریکی مشابه سیستم مکانیکی خوب نند



دو گلن مدار الکتریکی مشابه



مدار الکتریکی مشابه

## مسئله AV

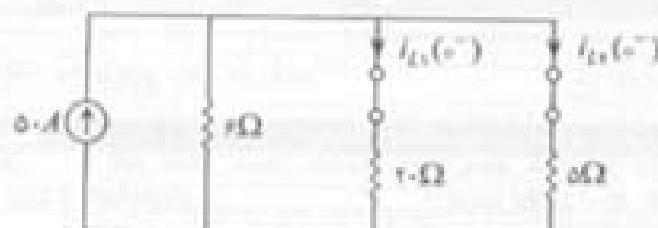
۱) جریان گذرنده از سلنهای را در لحظات  $t = 0^+$  و  $t = \infty$  بدست اورید.



۲) را برای  $t > 0$  محاسبه کنید.  
(کلید بروای مدت طولانی بسته بوده است)

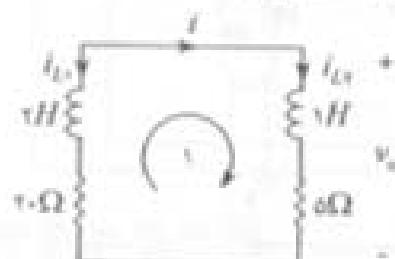
حل مسئله AV

حل : در  $t = 0^+$  کلید به مدت طولانی بسته بوده و مدار به حالت دائمی خود رسیده است. پس سلنهای اتصال کوتاه می باشند و مدار بصورت زیر خواهد بود



$$i_{L1}(0^+) = \frac{R \parallel \Delta}{R \parallel \Delta + \tau_1} \cdot 5A = R \cdot A \quad , \quad i_{L2}(0^+) = \frac{R \parallel \tau_2}{R \parallel \tau_2 + \Delta} \cdot 5A = \tau_2 \cdot A$$

و به ازای  $R > \tau_1$  کلید باز بوده و مدار بصورت زیر می باشد



$$v_o(s^+) = \frac{\phi_{eq}(s^+)}{L_{eq}} = \frac{\phi_{eq}(s^+)}{L_{eq}} = \frac{L_1 i_{L1}(s^+) - L_2 i_{L2}(s^+)}{L_{eq}} = \frac{1 \times 10 - 1 \times 5}{1+1} = 5A$$

$$\rightarrow i_{L1}(s^+) = -i(s^+) = -5A \quad , \quad i_{L2}(s^+) = i(s^+) = 5A$$

در ادامه به محاسبه  $v_o(t)$  مراجعه برداشت

$$\text{KVL برای مش} \rightarrow 1 \cdot i + 1 \frac{di}{dt} + 5i = 0 \rightarrow 1 \frac{di}{dt} + 6i = 0 \rightarrow i(t) = Ke^{-\frac{6t}{1}}, t \geq 0$$

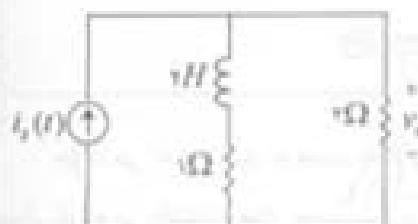
$$i(s^+) = 5 \rightarrow K = 5 \rightarrow i(t) = 5e^{-\frac{6t}{1}}, t \geq 0$$

$$v_o(t) = \frac{di}{dt} + 5i = 5 \left( -\frac{6}{1} \right) e^{-\frac{6t}{1}} + 5(5)e^{-\frac{6t}{1}} = -30/1 e^{-\frac{6t}{1}}, t \geq 0$$

### مسأله ۸۸

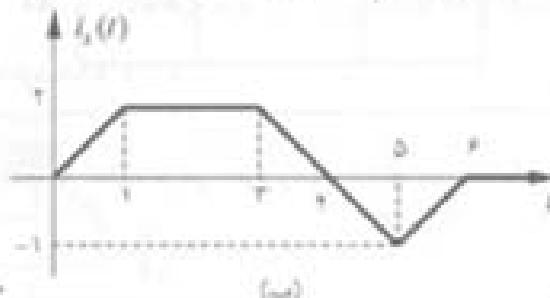
(الف) با استفاده از اسپايس ولکاز،  $v_o$  را رسم کنید.

(ب) خازن  $C = \frac{1}{F}$  را با مقاومت  $(1)$  موازی کرده نسبت (الف) را تکرار کنید.



(الف)

مسأله ۸۸

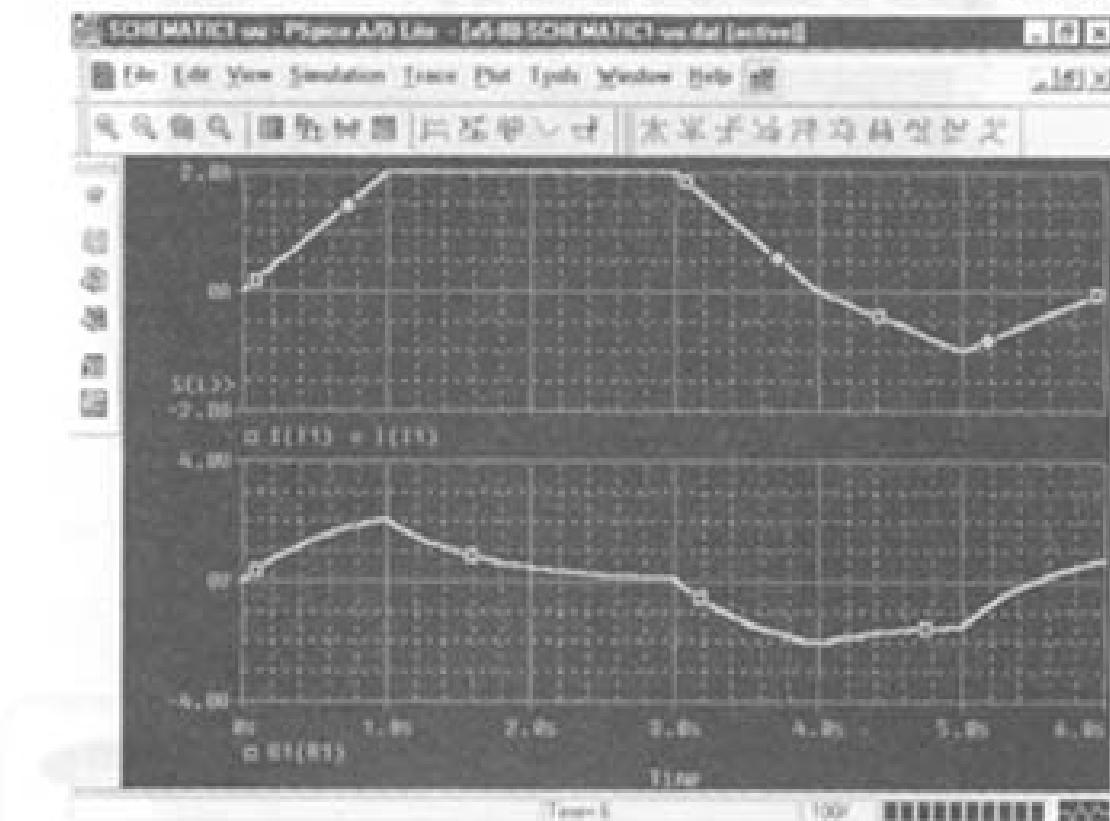


(ب)

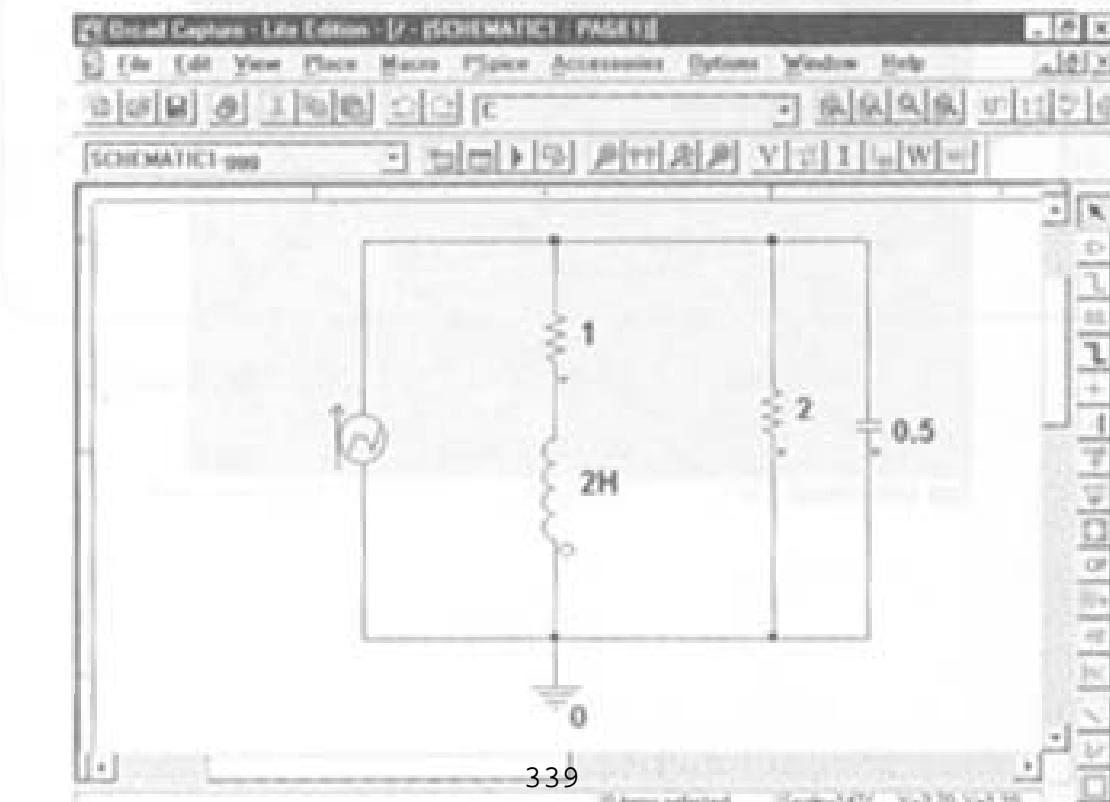
حل : (الف) - بنا نشانیک زیر را رسم من کنم

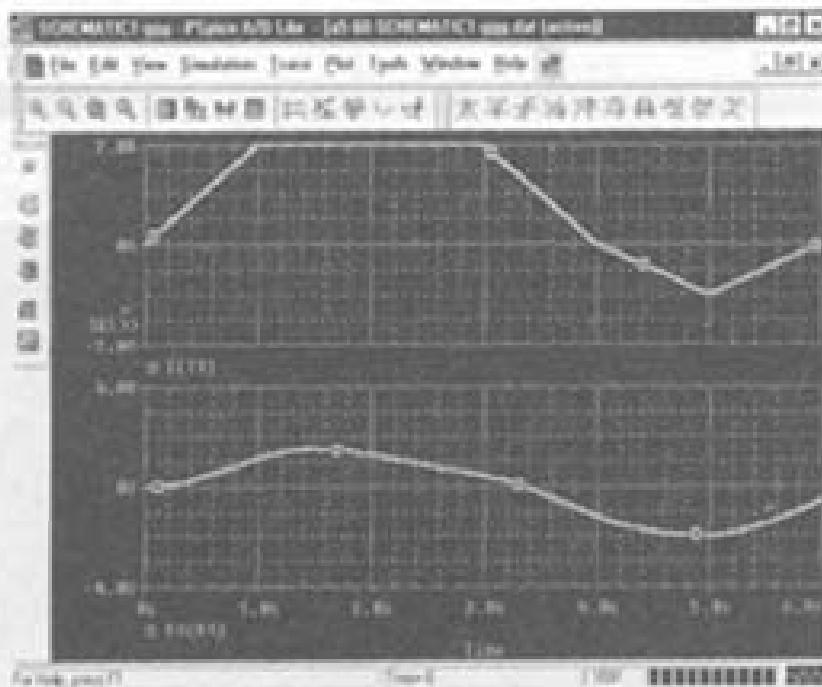


با اجرای شبیه سازی زیر بصورت Time domain و دارن مشخصات زیر شده، شکل موجهای ۱ و ۲، بصورت زیر نمایش خواهد آمد.



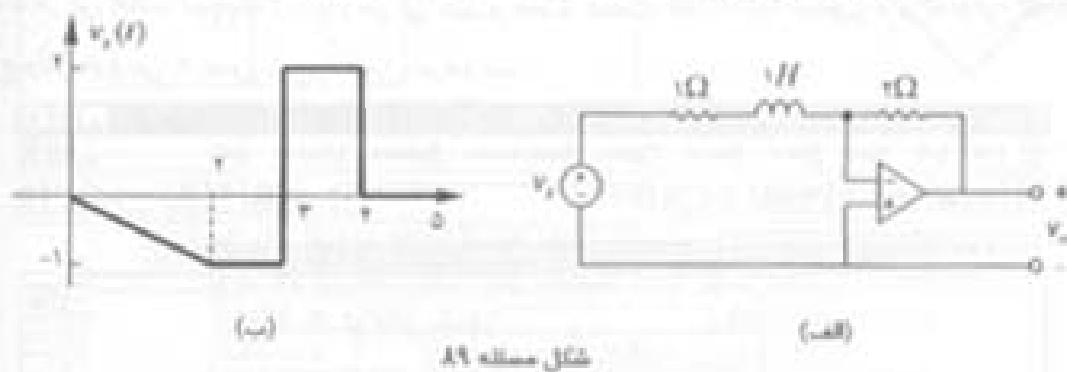
ب - در این حالت شبیه سازی زیر را در سیم مکانیک نمایت (آف) اجرا خواهید کرد که با این کار شکل موج دلخواهی ۱، بصورت زیر حاصل خواهد شد.



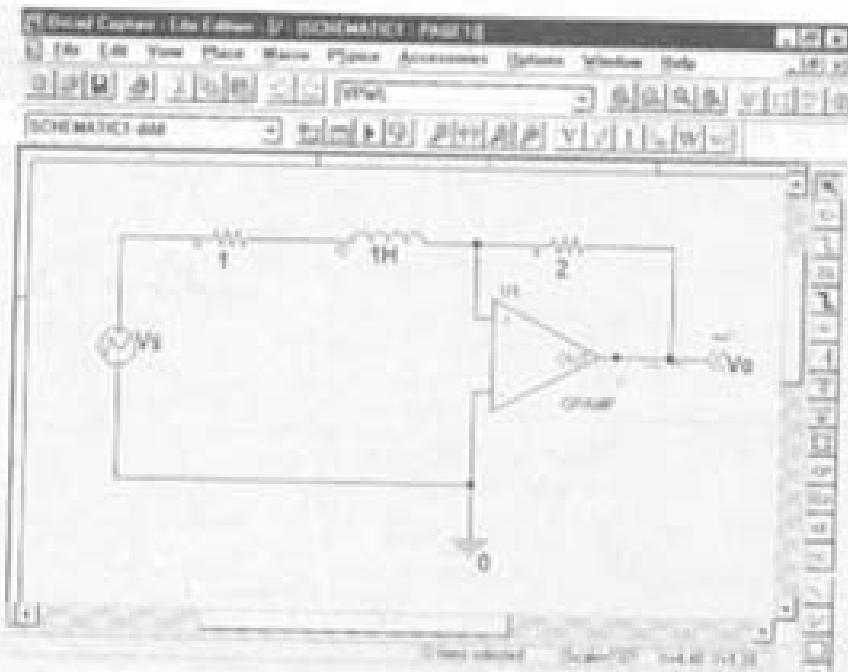


## مسئله ۱۷

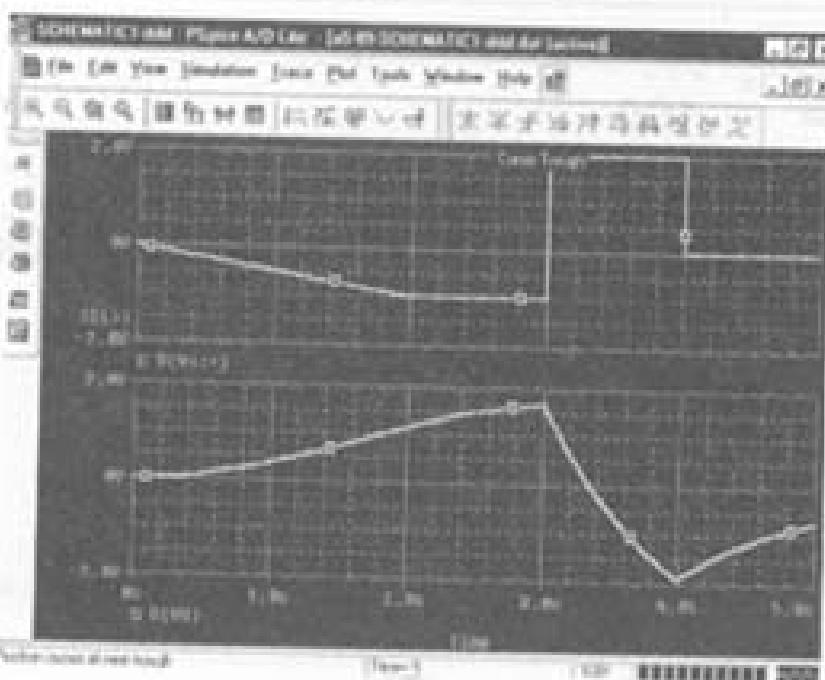
با استفاده از اسپارس،  $v_o$  را برای  $0 < t < 1$  رسم کنید. (آب-آب ابده آن است.)



حل: ابتدا شعاعیک زیر را رسم من کنم که مشخصات آن به آن داده شده است.



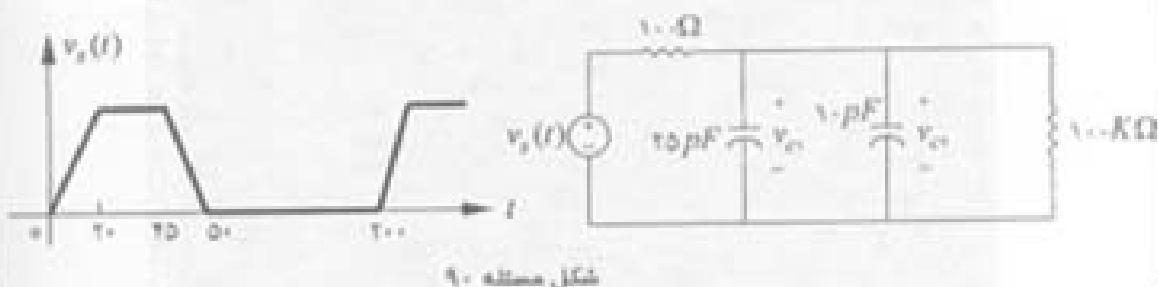
که با اجرای شبیک فرق بصریت *Time domain* شکل موجهانی  $V_1$  و  $V_2$  بصورت زیر رسم خواهد شد



با توجه به این نتایج میتوانیم مدار را در زمانی که  $V_1 = 0$  در نظر گیری کنیم و مدار را در زمانی که  $V_1 = 1$  در نظر گیری کنیم.

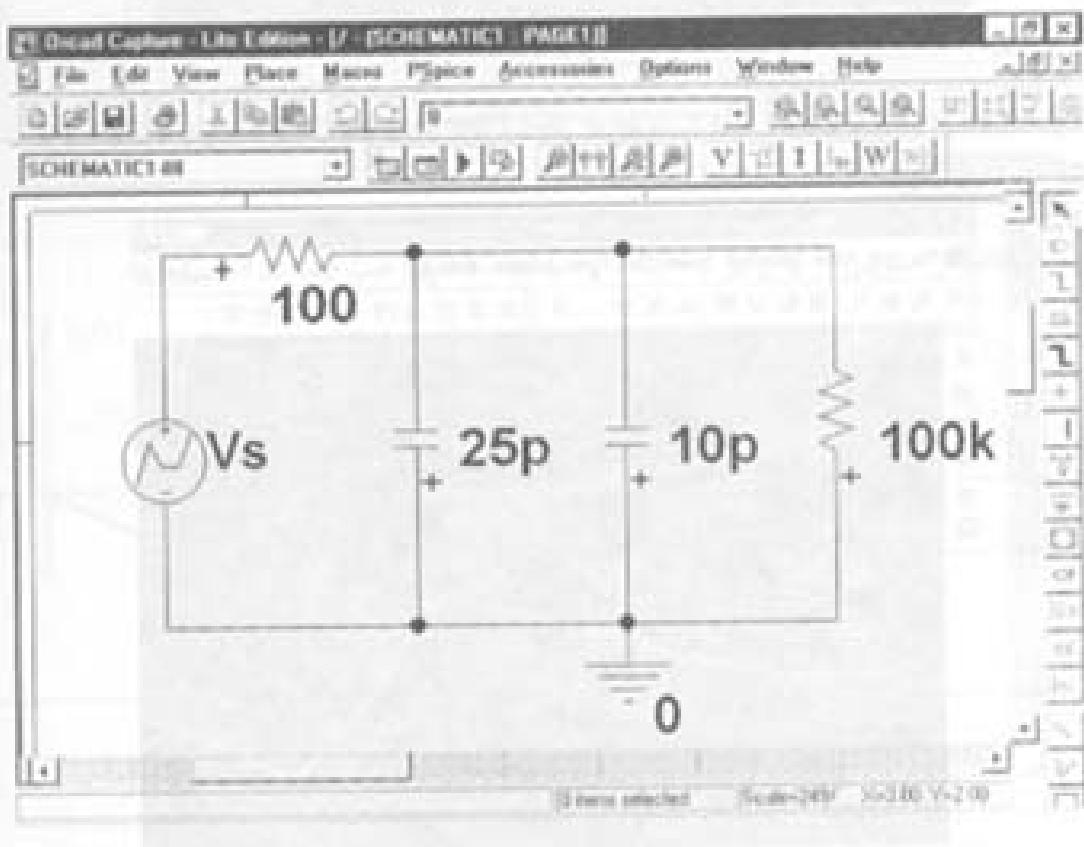
## مسئله ۹۰

(۱) شکل سرچهای  $v_i(t)$  و ابرای  $v_o$  را برای  $t < t = 0.001sec$  با استفاده از ابیاس رسم کنید.

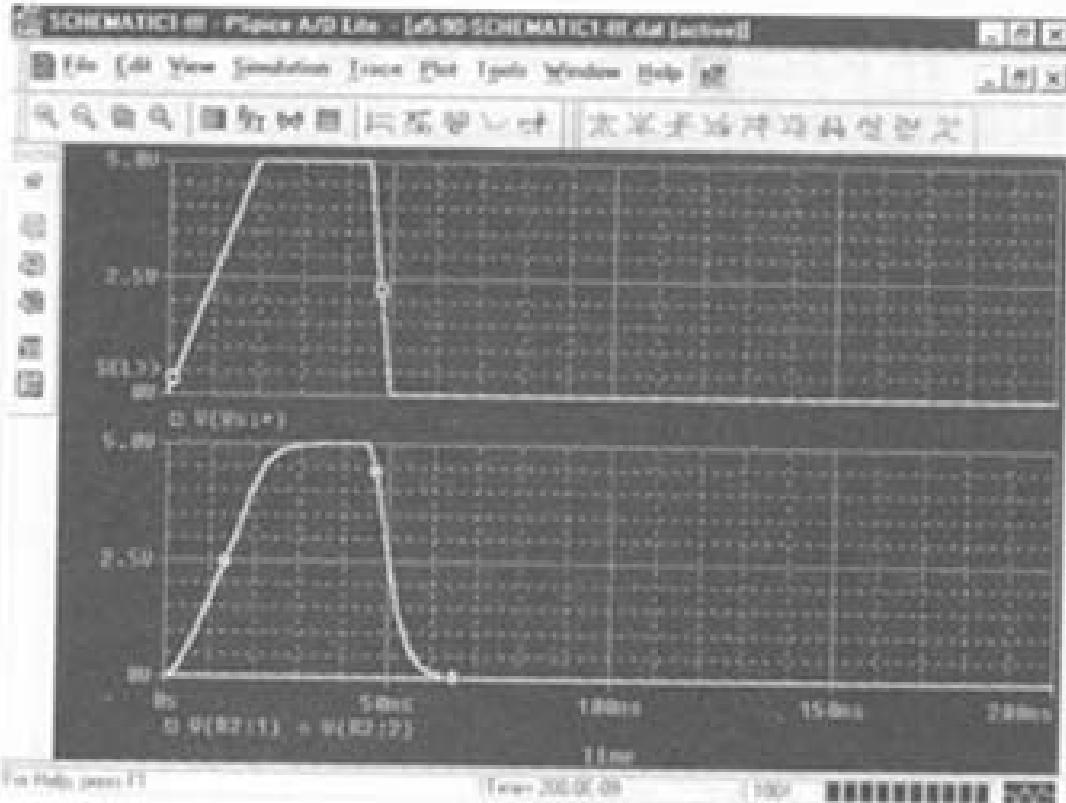


شکل مسئله ۹۰

حل: بدین مسئله شما بکار را رسم کرده و مشخصات لازم را امثال می کنیم

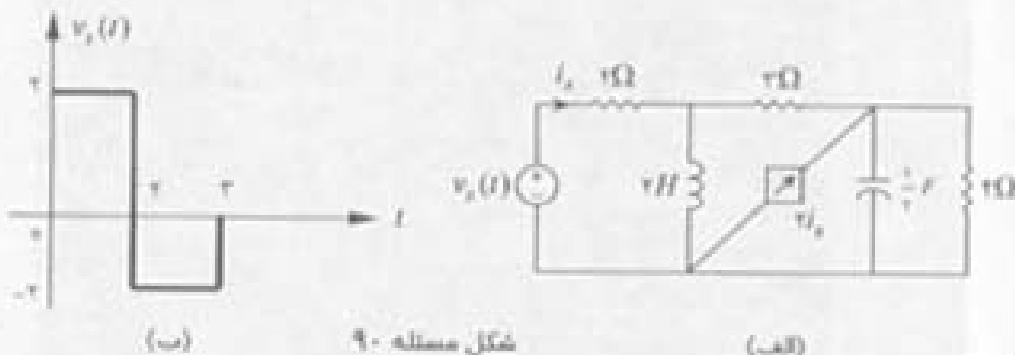


با اجرای شما بکار رفته بصورت Time domain شکل سرچهای وکثر عازمها که یکسان می باشد بصورت زیر  
بلطفت خواهد آمد

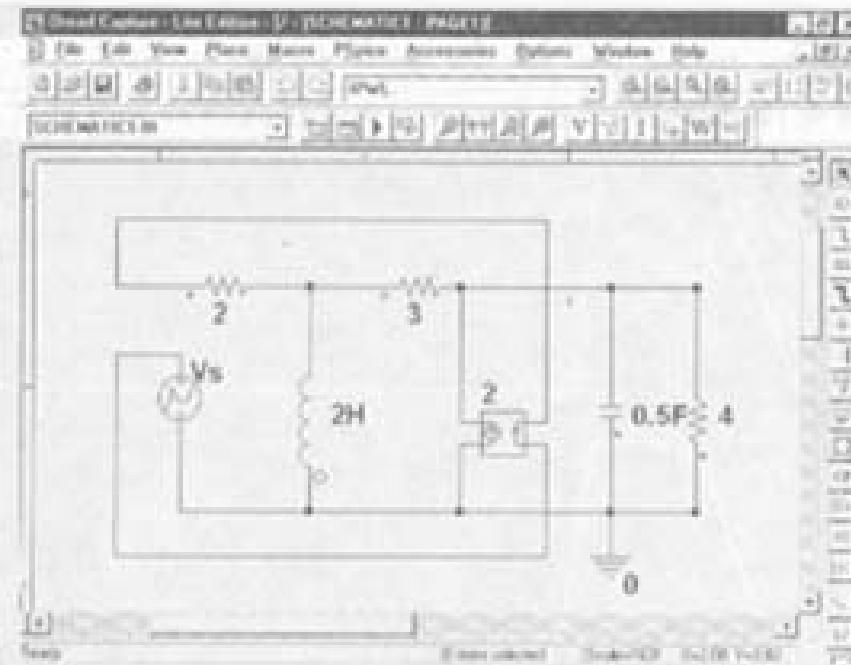


## مسئله ۹۱

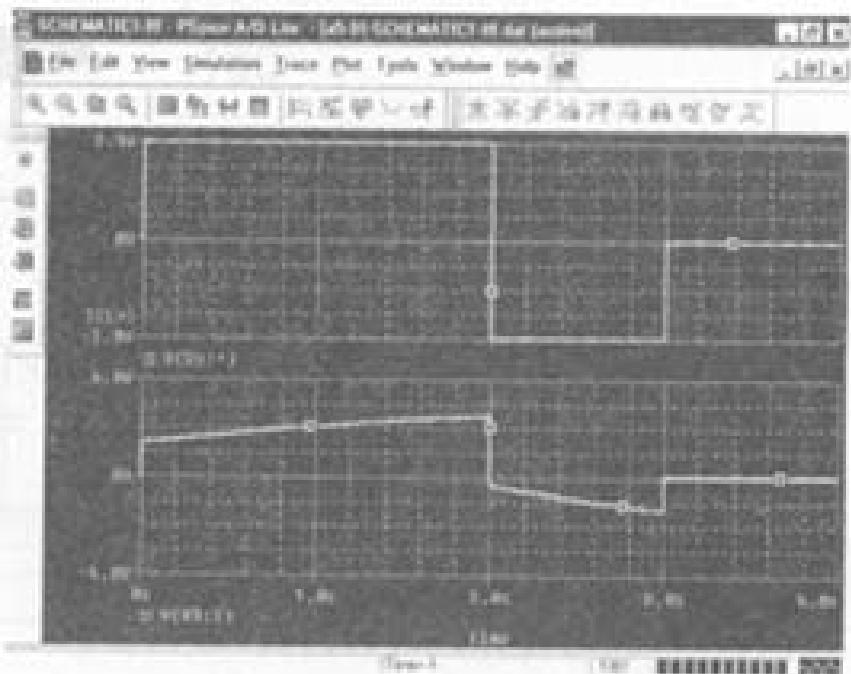
- (ا) اف - شکل موج ولتاژ خازن  $v_L$  را با استفاده از اسپرس رسم کنید.  
 (ب) اگر منبع جریان پله واحدی مولازی با مقاومت  $1\Omega$  اضافه شود فرمت (الف) را تکرار کنید.



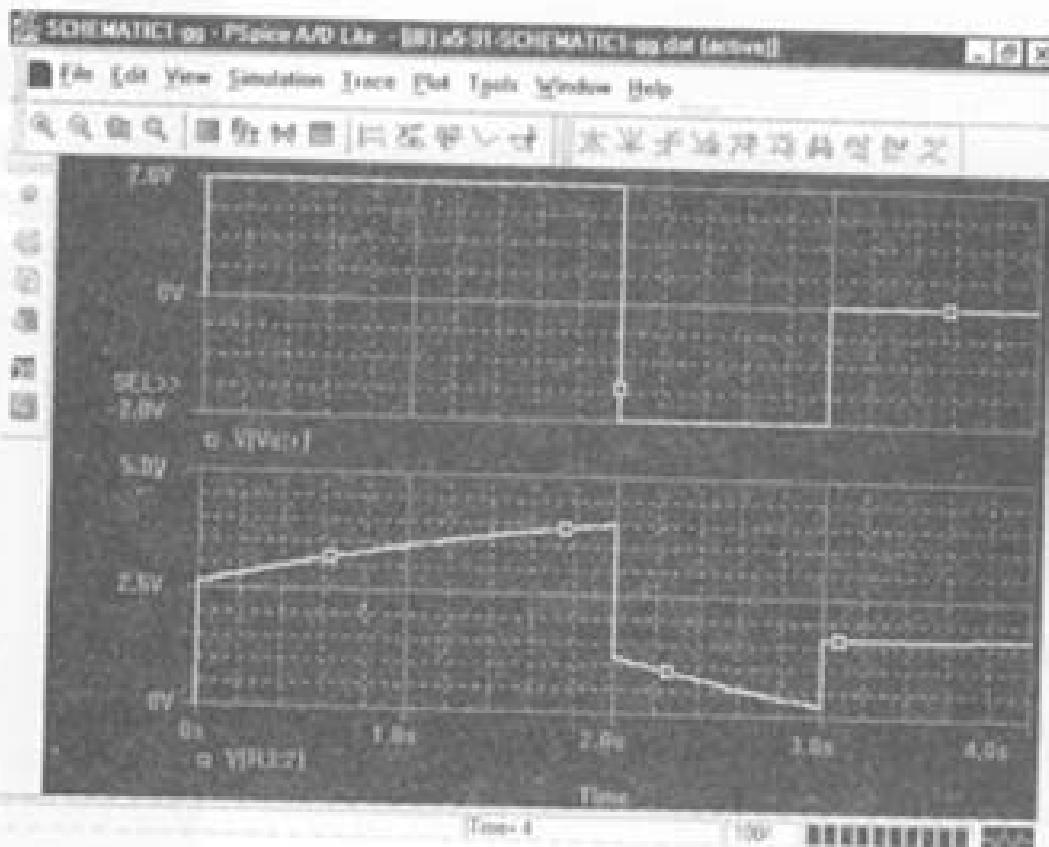
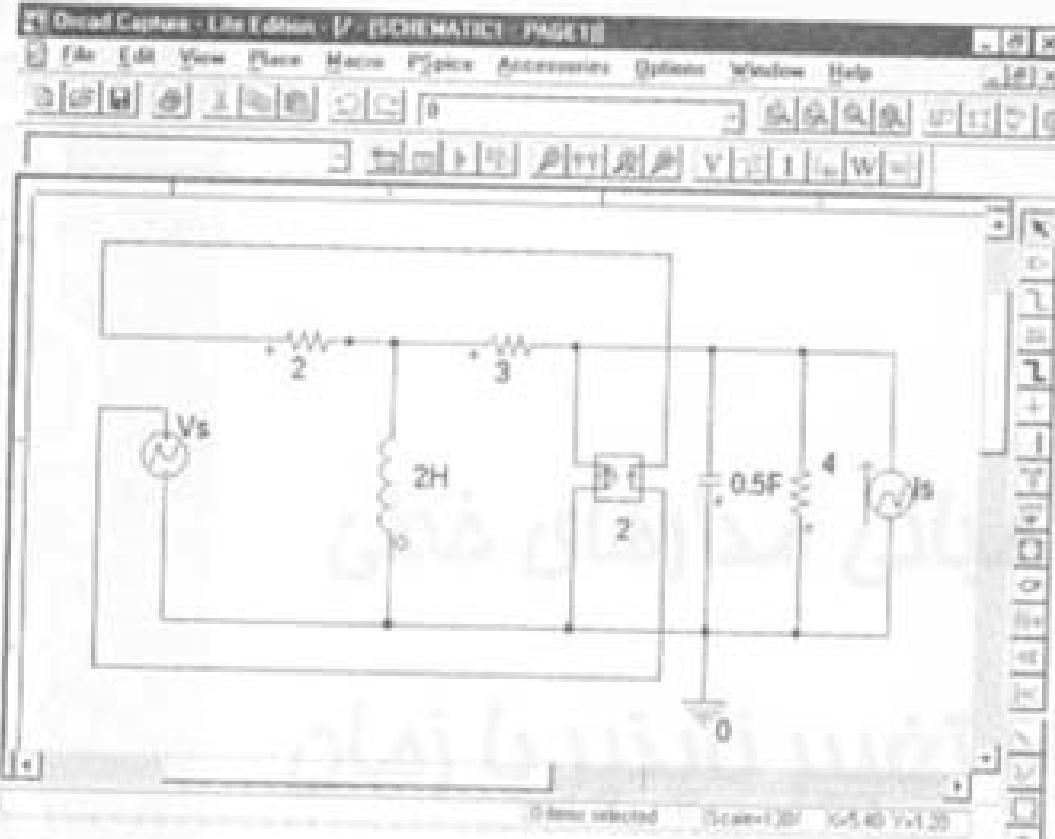
حل : (الف) - بدین منظور شما باید لیر را در میان متن و متن مذکور نمایند.



ا) اجرای شبیک فری بصرورت *Time domain* شکل مرجعهای ۷ و ۸ کل دو مرحله بصرورت زیر بدست  
خواهد آمد.



ب) با اضافه کردن منبع جریان گفته شده و اجرای مجدد قسمت (الف) شکل مرجعهای ۷ و ۸ دو مرحله  
در این حالت بصرورت زیر حاصل خواهد شد



مسئله ۱

(۱) مدارات گرد را نویس و معادله دیفرانسیل بر حسب  $v_c$  بدست آورید و شرایط اولیه را مشخص کنید.

$$(i_L(z) = I_1, j(v_c(z)) = V_c)$$



شکل مسئله ۱

حل: با توجه به مدارات گرد و با استفاده از نسبت اینتروری مدارات ابتدا ل- دیفرانسیل خواهیم داشت:

$$\textcircled{R} \rightarrow \text{گرد KCL} \rightarrow -\frac{v_c}{\tau} + i_L + \frac{di_L}{dt} = 0 \rightarrow -\frac{v_c}{\tau} + (\tau D + 1)i_L \rightarrow i_L = \frac{v_c}{\tau(\tau D + 1)}$$

$$\textcircled{A} \rightarrow \text{گرد KCL} \rightarrow -i_L + \frac{v_c}{\tau} + \frac{1}{\tau} \frac{dv_c}{dt} + \frac{v_c}{\tau} = 0 \rightarrow -i_L + \left(1 + \frac{D}{\tau}\right)v_c + \frac{v_c}{\tau} = 0$$

$$\Rightarrow v_c = \frac{\tau i_L - v_c}{D + 1}$$

$$\textcircled{V} \rightarrow \text{گرد KVL} \rightarrow -v_c + v_o + \tau \frac{di_L}{dt} = 0 \rightarrow -\frac{\tau i_L - v_c}{D + 1} + v_o + \tau D \left( \frac{1}{\tau(\tau D + 1)} v_c \right) = 0$$

$$\rightarrow (\tau D' + \tau D + \tau) v_o = (\tau D + 1) i_L \rightarrow \tau \frac{d^2 v_o}{dt^2} + \tau \frac{dv_o}{dt} + \tau \frac{dv_o}{dt} = \tau \frac{di_L}{dt} + v_o$$

وی مطلب شرایط اولیه می تواند نوشت

$$\textcircled{R} \rightarrow \text{گرد KCL} \rightarrow -\frac{v_o}{\tau} + i_L + \frac{v_o}{\tau} = 0 \rightarrow -\frac{v_o}{\tau} + i_L + \frac{v_c - v_o}{\tau} = 0 \rightarrow v_o = \frac{\tau}{\tau + 1} (v_c + i_L)$$

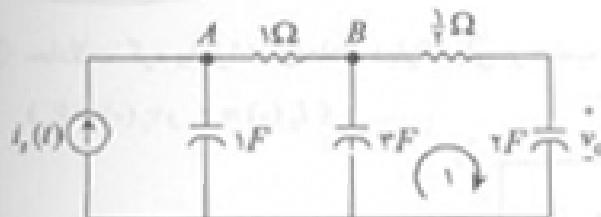
$$\rightarrow v_o(z) = \frac{\tau}{\tau} (V_c + I_o)$$

$$\frac{dv_o}{dt} = \frac{\tau}{\tau} \left( \frac{dv_c}{dt} + \frac{di_L}{dt} \right) = \frac{\tau}{\tau} \left( v_c' + \frac{v_L}{\tau} \right) = \frac{\tau}{\tau} \left( \tau \left( i_L - \frac{v_c}{\tau} - \frac{v_o}{\tau} \right) + \frac{v_c - v_o}{\tau} \right) = \frac{\tau}{\tau} i_L - v_c - v_o$$

$$\rightarrow \frac{dv_o(z)}{dt} = \frac{\tau}{\tau} i_L(z) - V_o - \frac{\tau}{\tau} (V_o + I_o) = \frac{\tau}{\tau} i_L(z) - \frac{\Delta}{\tau} V_o - \frac{\tau}{\tau} I_o$$



## مسئله ۷

(۱) معادله دیفرانسیل بر حسب  $v_o$  بنویسید.(۲) پاسخ پله  $v_o$  را بدست آورید.

شکل مسئله ۷

حل: با توجه به شکل مسئله و با استفاده از نمایش اینورتی معادلات انتگرال- دیفرانسیل داریم

$$\textcircled{A} \text{ که } KVL \rightarrow -v_B + \frac{1}{\tau} \left( \tau \frac{dv_B}{dt} \right) + v_o = 0 \rightarrow v_B = \frac{dv_B}{dt} + v_o$$

$$\textcircled{B} \text{ که } KCL \rightarrow \tau \frac{d}{dt} \left( \frac{dv_B}{dt} + v_o \right) + \tau \frac{dv_o}{dt} + \frac{\frac{dv_o}{dt} + v_o - v_A}{1} = 0$$

$$\rightarrow v_A = \tau \frac{d' v_o}{dt'} + \tau \frac{dv_o}{dt} + v_o$$

$$\textcircled{C} \text{ که } KCL \rightarrow -i_s + \frac{d}{dt} \left( \tau \frac{d' v_o}{dt'} + \tau \frac{dv_o}{dt} + v_o \right) + \frac{\left( \tau \frac{d' v_o}{dt'} + \tau \frac{dv_o}{dt} + v_o \right) - \left( \frac{dv_o}{dt} + v_o \right)}{1} = 0$$

$$\rightarrow \tau \frac{d' v_o}{dt'} + \tau \frac{dv_o}{dt} + \tau \frac{dv_o}{dt} = i_s$$

در ادامه با جایگذاری  $i_s(t) = u(t) = 1$ ،  $t > 0$  پاسخ پله  $v_o$  را محاسبه خواهیم کرد

$$\tau \frac{d' v_o}{dt'} + \tau \frac{dv_o}{dt} + \tau \frac{dv_o}{dt} = 1$$

$$\tau s^2 v_o + \tau s v_o + \tau s v_o = 1 \quad \therefore \tau s^2 + 2\tau s + \tau s = 1 \rightarrow s = 0, -1, -1 \rightarrow v_o(t) = \underbrace{K_1 + K_2 e^{-t} + K_3 e^{-t}}_{\text{پاسخ خصوصی}} + K_4 t$$

پاسخ خصوصی پاسخ عمومی

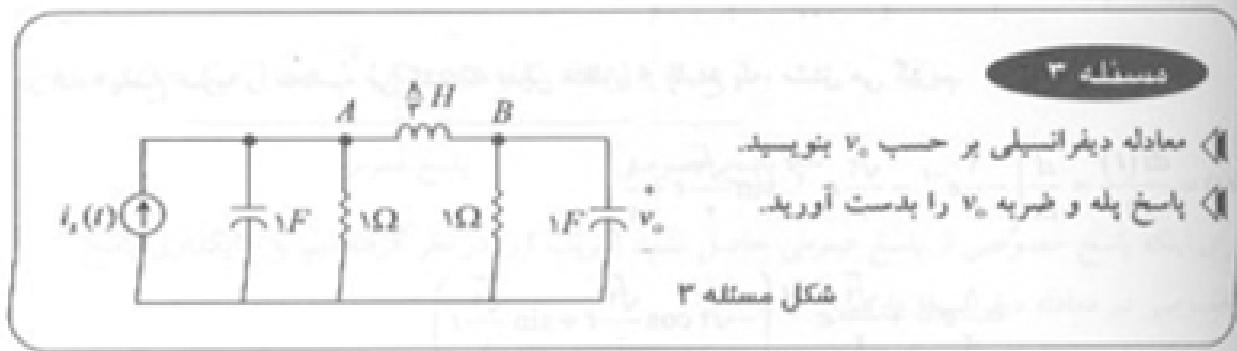
عدد ثابت  $K_1$  را نمی‌توان به عنوان پاسخ خصوصی منظور کرد زیرا از پاسخ عمومی بدست می‌آید. بنابراین $K_4 t$  را به عنوان پاسخ خصوصی منظور می‌کنیم که با جایگذاری آن در معادله دیفرانسیل ۱  $\tau K_4 = 1$  و  $K_4 = \frac{1}{\tau}$ خواهد شد. در ادامه شرایط اولیه را منظور می‌کنیم. در  $t = 0$  سازنده اتصال کوتاه خواهد بود بنابراین داریم(در  $t = 0$  همه مقادیر را صفر در نظر بگیرید.)



$$\rightarrow v_o(s^+) = s, \quad v_B = \frac{dv_o}{dt} + v_o \rightarrow \frac{dv_o(s^+)}{dt} = v_B(s^+) - v_o(s^+) = s - s = 0$$

$$v_A = \tau \frac{d'v_o}{dt'} + p \frac{dv_o}{dt} + v_o \rightarrow \frac{d'v_o(s^+)}{dt'} = \frac{1}{\tau} \left( v_A(s^+) - p \frac{dv_o(s^+)}{dt} - v_o(s^+) \right) = \frac{1}{\tau} (s - s - s) = 0$$

$$\begin{cases} v_o(s^+) = s \rightarrow K_i + K_v + K_r = s \\ \frac{dv_o(s^+)}{dt} = 0 \rightarrow -K_i - \tau K_v + \frac{1}{p} = s \rightarrow \\ \frac{d'v_o(s^+)}{dt'} = 0 \rightarrow K_i + \tau K_r = s \end{cases} \quad \begin{cases} K_i = -\frac{s}{\tau} \\ K_v = \frac{s}{\tau} \rightarrow v_o(t) = -\frac{s}{\tau} + \frac{1}{\tau} e^{-t} - \frac{1}{\sqrt{\tau}} e^{-\sqrt{\tau}t} + \frac{t}{\sqrt{\tau}} \\ K_r = -\frac{s}{\sqrt{\tau}} \end{cases}$$



حل: با توجه به شکل مسئله می‌توان نوشت.

$$\textcircled{B} \text{ کسری } KCL \rightarrow \frac{1}{\tau} \int (v_o - v_A) dt + \frac{v_o}{\tau} + \frac{dv_o}{dt} = 0 \rightarrow v_A = \frac{1}{\tau} \frac{d'v_o}{dt'} + \frac{1}{\tau} \frac{dv_o}{dt} + v_o$$

$$\textcircled{C} \text{ کسری } KCL \rightarrow -i_s + \frac{d}{dt} \left( \frac{1}{\tau} \frac{d'v_o}{dt'} + \frac{1}{\tau} \frac{dv_o}{dt} + v_o \right) = \frac{\frac{1}{\tau} \frac{d^2v_o}{dt'^2} + \frac{1}{\tau} \frac{dv_o}{dt}}{\tau}$$

$$+ \frac{1}{\tau} \int \left( \frac{1}{\tau} \frac{d'v_o}{dt'} + \frac{1}{\tau} \frac{dv_o}{dt} + v_o - v_o \right) dt = 0 \rightarrow \frac{1}{\tau} \frac{d^2v_o}{dt'^2} + \frac{1}{\tau} \frac{d'v_o}{dt'} + \frac{1}{\tau} \frac{dv_o}{dt} + \tau v_o = \tau i_s$$

برای مطابق پاسخ پله،  $i_s(t) = u(t) = 1, t > 0$ ، که:

$$\frac{1}{\tau} \frac{d^2v_o}{dt'^2} + \frac{1}{\tau} \frac{d'v_o}{dt'} + \frac{1}{\tau} \frac{dv_o}{dt} + \tau v_o = \tau, \quad t > 0$$

معادله منتهی:  $\lambda s^2 + \sqrt{\tau} s' + \sqrt{\tau} s + \tau = 0 \rightarrow s = -\frac{1}{2} \pm j \frac{\sqrt{\tau}}{2}$

$$\rightarrow v_o(t) = K_i e^{-\frac{1}{2}t} + e^{-\frac{1}{2}t} \left( K_v \cos \frac{\sqrt{\tau}}{2}t + K_r \sin \frac{\sqrt{\tau}}{2}t \right) + K_t$$

پاسخ خصوصی



با جایگذاری پاسخ خصوصی در معادله دیفرانسیل  $K_1 = \frac{1}{\sqrt{\tau}} \ln j + K_2 = 2$  شده و با اعمال شرایط اولیه داریم

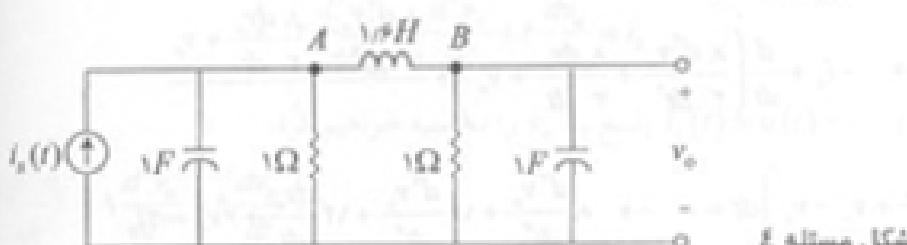
$$\left\{ \begin{array}{l} v_o(s) = s \rightarrow K_1 + K_2 + \frac{1}{\sqrt{\tau}} = s \\ \frac{dv_o(s)}{dt} = s \rightarrow -K_1 - \frac{1}{\sqrt{\tau}} K_2 + \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} K_3 = s \rightarrow K_1 = -\frac{s}{\sqrt{\tau}}, K_2 = s, K_3 = -\frac{\sqrt{\tau}}{\tau} \\ \frac{d^2v_o(s)}{dt^2} = s \rightarrow K_1 = \frac{K_2}{\sqrt{\tau}} - \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} K_3 = s \\ \rightarrow s(t) = v_o(t) = -\frac{s}{\sqrt{\tau}} e^{-t} - \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} e^{-\frac{1}{\sqrt{\tau}} t} \sin \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t + \frac{1}{\sqrt{\tau}}, t > 0 \end{array} \right.$$

در ادامه پاسخ خوب را محاسبه می کنیم که بدین منظور از پاسخ پیدا شوند می کنیم.

$$\begin{aligned} h(t) &= \frac{ds(t)}{dt} = \frac{d}{dt} \left( -\frac{s}{\sqrt{\tau}} e^{-t} - \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} e^{-\frac{1}{\sqrt{\tau}} t} \sin \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t + \frac{1}{\sqrt{\tau}} \right) \\ &= \frac{s}{\sqrt{\tau}} e^{-t} + \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} e^{-\frac{1}{\sqrt{\tau}} t} \left( -\sqrt{\tau} \cos \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t + \sin \frac{\sqrt{\tau}}{\tau} t \right) \end{aligned}$$

### مسئله ۲

$i_s(t)$  و شرایط اولیه صفر است.  $v_o = ?$



شکل مسئله ۲

حل: با توجه به شکل مسئله و با استفاده از نهادهای ابرآوری معادلات انتگرال- دیفرانسیل داریم

$$\textcircled{A}: \text{از KCL} \rightarrow \frac{1}{\sqrt{\tau}} \int (v_o - v_B) dt + \frac{v_B}{\tau} + \frac{dv_B}{dt} = 0 \rightarrow \frac{1}{\sqrt{\tau} D} (v_o - v_B) + v_B + Dv_B = 0$$

$$\rightarrow v_B = \left( \frac{1}{\sqrt{\tau} D} + \frac{1}{\sqrt{\tau} D} + 1 \right) v_o$$

$$\textcircled{B}: \text{از KCL} \rightarrow -i_s + \frac{dv_B}{dt} + \frac{v_B}{\tau} + \frac{1}{\sqrt{\tau} D} \int (v_B - v_o) dt = 0$$

$$\rightarrow -l_i + D(\sqrt{\tau}D' + \sqrt{\tau}D + \gamma)v_e + (\sqrt{\tau}D' + \sqrt{\tau}D + \gamma)v_e + \frac{1}{\sqrt{\tau}D}(\sqrt{\tau}D' + \sqrt{\tau}D)v_e = 0$$

$$\rightarrow (\lambda D' + \sqrt{\tau}D' + \gamma\lambda D + \gamma)v_e = 0l_i \rightarrow \lambda \frac{dv_e}{dt'} + \sqrt{\tau} \frac{dv_e}{dt'} + \gamma\lambda \frac{dv_e}{dt} + \gamma \cdot v_e = 0l_i$$

با جایگذاری  $v_e(t) = ve^{-t}$ ,  $t > 0$

$$\lambda \frac{dv_e}{dt'} + \sqrt{\tau} \frac{dv_e}{dt'} + \gamma\lambda \frac{dv_e}{dt} + \gamma \cdot v_e = \gamma \cdot e^{-t}, \quad t > 0$$

$$\text{معادله مشابه}: \lambda S' + \sqrt{\tau}S' + \gamma\lambda S + \gamma = 0 \rightarrow s = -\gamma, -\frac{\lambda}{\sqrt{\tau}} \pm j$$

$$\rightarrow v_e(t) = K_1 e^{-t} + e^{-\frac{\lambda}{\sqrt{\tau}}t} (K_2 \cos t + K_3 \sin t) + K_4 te^{-t}$$

پاسخ خصوصی پاسخ عمومی

برای اینکه پاسخ خصوصی از پاسخ عمومی حاصل شود ضریب آرا در نظر گرفته ایم. با جایگذاری پاسخ خصوصی در معادله بفرasیل داریم.

$$\lambda K_1 (te^{-t} - te^{-t}) + \sqrt{\tau} K_2 (-te^{-t} + te^{-t}) + \gamma\lambda (e^{-t} - te^{-t}) + \gamma \cdot te^{-t} = \gamma \cdot e^{-t}$$

$$\gamma \cdot K_1 e^{-t} = \gamma \cdot e^{-t} \rightarrow \gamma \cdot K_1 = \gamma \rightarrow K_1 = 1$$

ضریب اولیه صفر بود و در  $t = 0$  خازن اتصال کوتاه و سلف مدار باز می باشد بنابراین داریم

$$v_e(0^+) = 0 \rightarrow K_1 + K_2 = 0$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{dv_e(0^+)}{dt} = 0 \rightarrow -K_1 - \frac{\lambda}{\sqrt{\tau}}K_2 + K_3 + \gamma = 0 \end{array} \right. \rightarrow$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{d^2v_e(0^+)}{dt^2} = 0 \rightarrow K_1 - \frac{\tau}{\sqrt{\tau}}K_2 - K_3 - \tau = 0 \end{array} \right.$$

$$K_1 = \frac{\gamma}{\lambda}$$

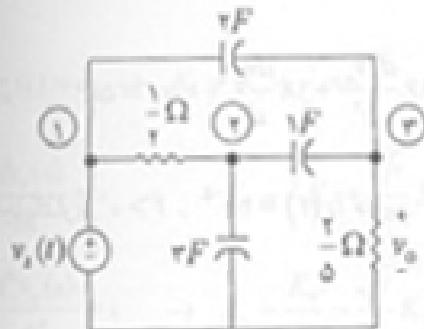
$$K_2 = -\frac{\gamma}{\lambda}$$

$$K_3 = -\frac{\tau}{\lambda}$$

$$\rightarrow v_e(t) = \frac{\gamma}{\lambda} e^{-t} - e^{-\frac{\lambda}{\sqrt{\tau}}t} \left( \frac{\gamma}{\lambda} \cos t + \frac{\tau}{\lambda} \sin t \right) + te^{-t}, \quad t > 0$$



## مسئله ۵



۱) معادله دیفرانسیل بنویسید که  $v_o$  را به  $v_s$  ارتباط دهد.  
پاسخ پنه را حساب کنید.

شکل مسئله ۵

حل: با توجه به شکل مسئله و با استفاده از تابع انتوری معادلات دیفرانسیل داریم

$$\textcircled{1} \quad \text{برای } KCL \rightarrow \frac{v_s - v_1}{\frac{1}{\tau}} + \tau \frac{dv_1}{dt} + \frac{d(v_s - v_o)}{dt} = 0$$

$$\Rightarrow \tau v_s - \tau v_1 + \tau Dv_1 + D(v_s - v_o) = 0 \rightarrow v_1 = \frac{Dv_o + \tau v_s}{\tau D + 1}$$

$$\textcircled{2} \quad \text{برای } KCL \rightarrow \frac{d(v_o - v_1)}{dt} + \tau \frac{d(v_o - v_s)}{dt} + \frac{v_o}{\tau} = 0$$

$$\rightarrow D\left(v_o - \frac{Dv_o + \tau v_s}{\tau D + 1}\right) + \tau D(v_o - v_s) + \frac{\tau}{\tau} v_o = 0 \rightarrow (\tau D' + \tau D + \delta)v_o = (\lambda D' + \tau D)v_s$$

$$\rightarrow \tau \frac{d' v_o}{dt'} + \tau \frac{dv_o}{dt} + \delta v_o = \lambda \frac{d' v_s}{dt'} + \tau \frac{dv_s}{dt}$$

در برای محاسبه پاسخ  $v_o(t) = u(t)$  را جایگذاری مس کنیم

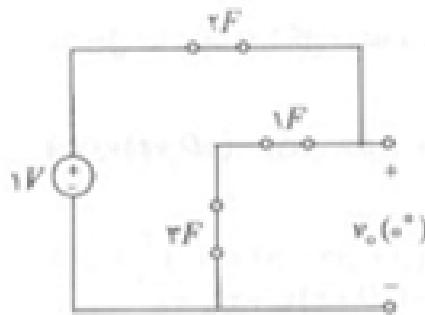
$$\tau \frac{d' u}{dt'} + \tau \frac{du}{dt} + \delta u = \lambda \delta'(t) + \tau \delta(t)$$

از آنجا که آخرین درجه مشتق نوعی ویژه از درجه مشتقات  $v_o$  کمتر است لذا پاسخ  $v_o$  شامل نوع ویژه ای نخواهد

۳۷۰

$$\text{از آنجا که } \tau^2 + \tau \delta + \delta = 0 \rightarrow \tau = -1, -\frac{\delta}{\tau} \rightarrow v_o(t) = \left( K_1 e^{-t} + K_2 e^{-\frac{\delta}{\tau} t} \right), t > 0$$

در  $t = 0$  مدارها اتصال کوتاه خواهند بود و مدار بصورت زیر خواهد شد



$$\rightarrow v_o(t) = \frac{1}{1 + \frac{R}{C}} V = \frac{V}{1 + \tau}$$

با استفاده از معادله دیفرانسیل در فاصله  $t = 0$  داریم

$$\frac{dv_o(t)}{dt} + \frac{1}{\tau} \left( \frac{V}{1 + \tau} \right) = 0 \rightarrow \frac{dv_o(t)}{dt} = -\frac{V}{\tau(1 + \tau)}$$

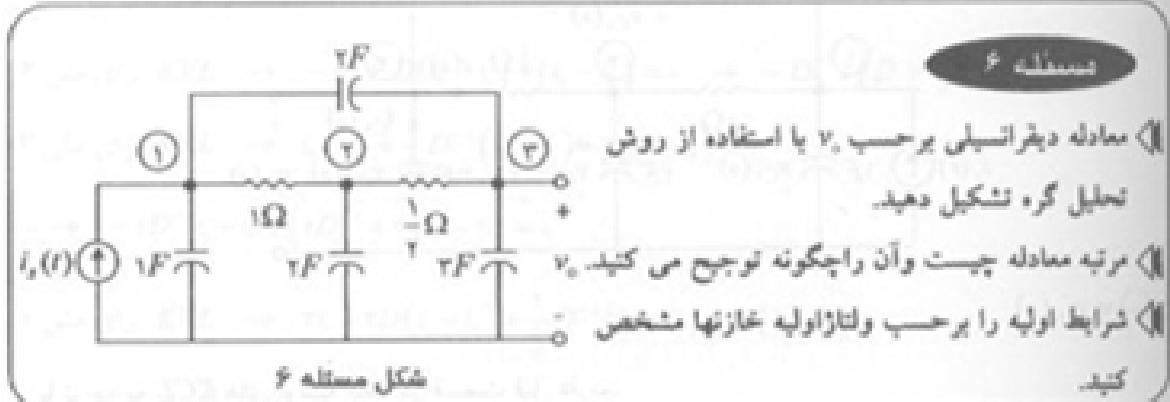
$$\begin{cases} v_o(t) = \frac{V}{1 + \tau} \rightarrow K_1 + K_2 = \frac{V}{1 + \tau} \\ \frac{dv_o(t)}{dt} = -\frac{V}{\tau(1 + \tau)} \rightarrow -K_1 - \frac{\partial}{\partial t} K_2 = -\frac{V}{\tau(1 + \tau)} \end{cases} \rightarrow \begin{cases} K_1 = \frac{1}{\tau} \\ K_2 = \frac{V}{\tau} e^{-\frac{t}{\tau}} \end{cases} \rightarrow v_o(t) = \frac{1}{\tau} e^{-t} + \frac{V}{\tau} e^{-\frac{t}{\tau}}, t > 0$$

روش دوم: در این روش  $v_o(t) = (K_1 e^{-t} + K_2 e^{-\frac{t}{\tau}}) u(t)$  در نظر گرفته شده و با جایگذاری در معادله دیفرانسیل  $K_1$  و  $K_2$  بدست خواهد آمد که قدری طولانی نر می باشد.

$$\begin{aligned} & \frac{d^2}{dt^2} \left[ (K_1 e^{-t} + K_2 e^{-\frac{t}{\tau}}) u(t) \right] + \frac{1}{\tau} \frac{d}{dt} \left[ (K_1 e^{-t} + K_2 e^{-\frac{t}{\tau}}) u(t) \right] + \frac{1}{\tau} (K_1 e^{-t} + K_2 e^{-\frac{t}{\tau}}) u(t) \\ &= A \delta'(t) + B \delta(t) \end{aligned}$$

$$\rightarrow \frac{1}{\tau} (K_1 + K_2) \delta'(t) + \left\{ \frac{\tau + 1}{\tau} K_1 + \frac{1}{\tau} K_2 \right\} \delta(t) = A \delta'(t) + B \delta(t) \rightarrow \begin{cases} K_1 + K_2 = \frac{A}{\tau} \\ \frac{\tau + 1}{\tau} K_1 + \frac{1}{\tau} K_2 = B \end{cases}$$

$$\rightarrow K_1 = \frac{1}{\tau}, \quad K_2 = \frac{V}{\tau}$$





حل: با توجه به شکل متنه و با استفاده از تبادل اینورتی معادلات دیفرانسیل داریم:

$$\textcircled{1} \rightarrow \text{معادله KCL} \rightarrow \tau D(v_o - v_i) + \frac{v_o - v_i}{\frac{1}{\tau}} + \tau D v_o = 0 \rightarrow \tau D v_i + \tau v_o - (\tau D + 1)v_o = 0$$

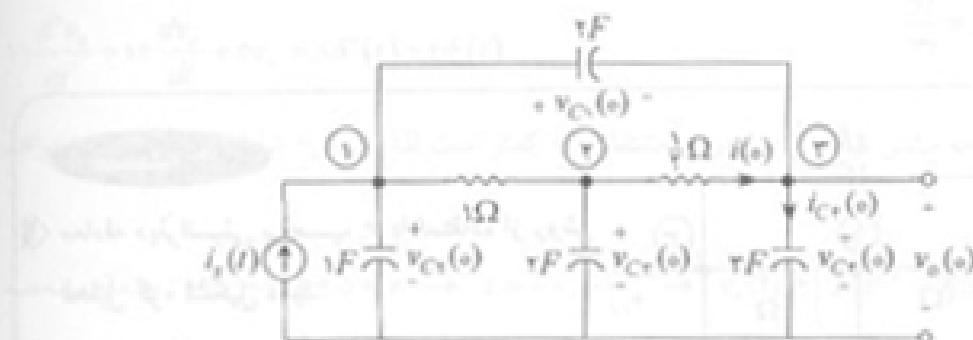
$$\textcircled{2} \rightarrow \text{معادله KCL} \rightarrow \frac{v_o - v_i}{\frac{1}{\tau}} + \tau D v_i + \frac{v_i - v_o}{\frac{1}{\tau}} = 0 \rightarrow v_i - (\tau D + 1)v_i + \tau v_o = 0$$

$$\textcircled{3} \rightarrow \text{معادله KCL} \rightarrow -i_s + D v_i + \tau D(v_i - v_o) + \frac{v_i - v_o}{\frac{1}{\tau}} = 0 \rightarrow (\tau D + 1)v_i - v_o - \tau D v_o = i_s$$

$$\rightarrow v_o = \frac{\begin{vmatrix} \tau D & \tau & 0 \\ 1 & -(\tau D + 1) & 0 \\ \tau D + 1 & -1 & i_s \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} \tau D & \tau & -(\tau D + 1) \\ 1 & -(\tau D + 1) & \tau \\ \tau D + 1 & -1 & -\tau D \end{vmatrix}} = \frac{\tau D^2 + \tau D + 1}{\tau \tau D^2 + 5\tau D + 1\tau D} i_s$$

$$\rightarrow \tau \frac{dv_o}{dt} + 5\tau \frac{dv_o}{dt} + \tau \frac{dv_o}{dt} = \tau \frac{di_s}{dt} + \tau \frac{di_s}{dt} + \tau i_s$$

علاوه بر این شود که معادله درجه سه و لذا مدار مرتبه سوم است. با نگاهی به مدار چهار عنصر دیگر، کنده اینورتی (خازن) دیده می شود و انتظار می رود که مدار مرتبه چهار باشد ولی با کمی دقت ملاحظه می شود که بنا از خازنها تشکیل یک حلقه می دهد بنابراین وکیل آنها به هم وابسته بوده و در تعیین مرتبه مدار یکی از این خازن فوق منظور نخواهد شد. پس در مجموع سه خازن را در نظر گرفته و مرتبه مدار سه خواهد بود. در اینجا به محاسبه شرایط اولیه بر حسب وکیل خازنها خواهیم برویم برداشت بدین منظور شکل زیر را در نظر می گیریم.

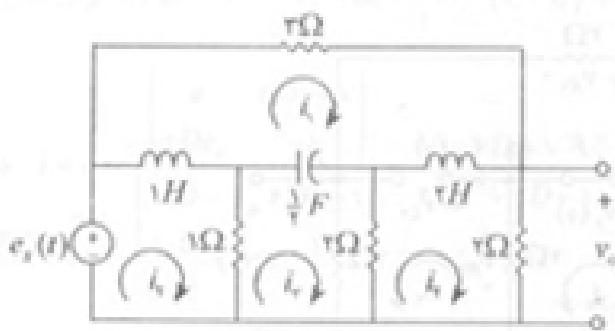


$$v_o(s) = v_{C2}(s)$$

و با توجه به KCL های نوشته شده در قسمت قبل داریم

$$\begin{aligned}
 \tau Dv_i + \tau v_i - (\Delta D + \tau) v_e = 0 &\rightarrow Dv_i = \frac{\Delta}{\tau} Dv_e + v_e - v_i \\
 (\tau D + 1)v_i - v_i - \tau Dv_e = i_s &\rightarrow \tau \left( \frac{\Delta}{\tau} Dv_e + v_e - v_i \right) + v_i - v_i - \tau Dv_e = i_s \\
 Dv_e = \frac{\tau}{\Delta} (-v_i + \tau v_i - \tau v_e + i_s) &\rightarrow \frac{dv_e(z)}{dt} = \frac{\tau}{\Delta} (-v_{ez}(z) + \tau v_{ez}(z) - \tau v_{ex}(z) + i_s(z)) \\
 v_i - (\tau D + \tau)v_i + \tau v_e = 0 &\rightarrow \tau Dv_i = \tau v_i - \tau v_i + \tau v_e \\
 D'v_e = \frac{\tau}{\Delta} (-Dv_i + \tau Dv_i - \tau Dv_e + Di_s) & \\
 = \frac{\tau}{\Delta} \left\{ \left( -\frac{\Delta}{\tau} Dv_e - v_i + v_i \right) + (\tau v_i - \tau v_i + \tau v_e) - \tau Dv_e + Di_s \right\} & \\
 = \frac{\tau}{\Delta} \left\{ -\frac{\Delta}{\tau} \left[ \frac{\tau}{\Delta} (-v_i + \tau v_i - \tau v_e + i_s) \right] + \tau v_i - \tau v_i + \tau v_e + Di_s \right\} = \frac{\tau}{\Delta} (\tau v_i - \tau v_i + \tau v_e + Di_s - i_s) & \\
 \rightarrow \frac{d'v_e(z)}{dt} = \frac{\tau}{\Delta} \left( \tau v_{ez}(z) - \tau v_{ez}(z) + \tau v_{ex}(z) + \frac{di_s(z)}{dt} - i_s(z) \right) &
 \end{aligned}$$

### مسئله ۷



با استفاده از روش تحلیل منش معادله دیفرانسیل بر حسب  $v_e$  تشکیل دهد و شرایط اولیه را مشخص کند.

شکل مسئله ۷

حل: با توجه به شکل مسئله و با بکارگیری تساوی اینورت معادلات انتگرال - ۲ دیفرانسیل ۲ از:

$$\text{KVL} \rightarrow -e_s + D(i_r - i_c) + (i_r - i_s) = 0 \rightarrow -Di_r + (D + 1)i_r - i_s = e_s \quad \text{برای منش ۱}$$

$$\text{KVL} \rightarrow i_r - i_c + \frac{1}{\tau} D^{-1}(i_r - i_c) + \tau(i_r - i_s) = 0 \quad \text{برای منش ۲}$$

$$\rightarrow -\tau D^{-1}i_c + i_c + (\tau D^{-1} + \tau)i_r - \tau i_s = 0$$

$$\text{KVL} \rightarrow \tau i_c + \tau D(i_r - i_c) + \frac{1}{\tau} D^{-1}(i_r - i_s) + D(i_r - i_s) = 0 \quad \text{برای منش ۳}$$



$$\rightarrow (\tau D + \tau D^{-1} + \tau) i_e - Di_e - \tau D^{-1} i_r - \tau Di_r = 0$$

$$\text{و } KVL \rightarrow \tau(i_e - i_r) + \tau D(i_e - i_r) + \tau i_r = 0 \rightarrow -\tau Di_e - \tau i_r - \tau i_r + (\tau D + \tau) i_e = 0$$

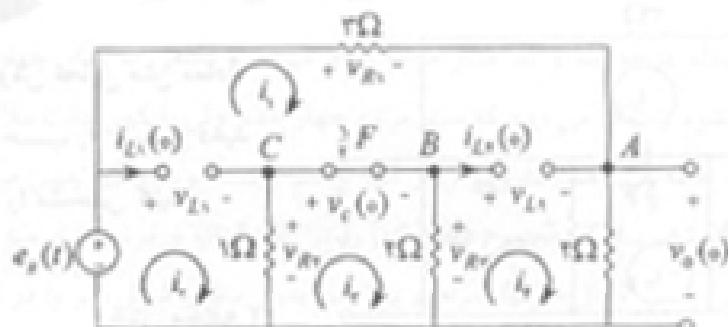
با استفاده از روش کرامر در حل دستگاه معادلهای پیشین معرف شوندگم داشت

$$\begin{vmatrix} -D & D+\tau & -\tau & e_s \\ -\tau D^{-1} & -\tau & \tau D^{-1} + \tau & 0 \\ \tau D + \tau D^{-1} + \tau & -D & -\tau D^{-1} & 0 \\ -\tau D & -\tau & -\tau & 0 \end{vmatrix} = \frac{\tau \tau D' + \tau \cdot D' + \tau \Delta D + \tau}{\tau \cdot D' + \Delta D' + \tau \tau D + \tau \tau} e_s$$

$$\rightarrow (\tau \cdot D' + \Delta D' + \tau \tau D + \tau \tau) v_o = (\tau \tau D' + \tau \cdot D' + \tau \Delta D + \tau) e_s$$

$$\rightarrow \tau \cdot \frac{dv_o}{dt} + \Delta \frac{dv_o}{dt} + \tau \tau \frac{dv_o}{dt} + \tau \tau v_o = \tau \tau \frac{de_s}{dt} + \tau \cdot \frac{de_s}{dt} + \tau \Delta \frac{de_s}{dt} + \tau e_s$$

متغیرها مداری با عبارت انتقال کوتاه می باشد  $I = 0$  را



$$\textcircled{A} \text{ و } KCL \rightarrow \frac{v_B}{\tau} - i_{L1} + \frac{v_B - e_s}{\tau} = 0 \rightarrow v_o = \frac{1}{\Delta} e_s + \frac{\tau}{\Delta} i_{L1}$$

$$\rightarrow v_o(t) = \frac{1}{\Delta} e_s(t) + \frac{\tau}{\Delta} i_{L1}(t)$$

$$\frac{dv_o}{dt} = \frac{1}{\Delta} \frac{de_s}{dt} + \frac{\tau}{\Delta} \frac{di_{L1}}{dt} = \frac{1}{\Delta} \frac{de_s}{dt} + \frac{\tau}{\Delta} v_{L1} = \frac{1}{\Delta} \frac{de_s}{dt} + \frac{\tau}{\Delta} (v_{Bt} - v_{st})$$

$$v_{Bt} = e_s - v_{L1} = v_{st}$$

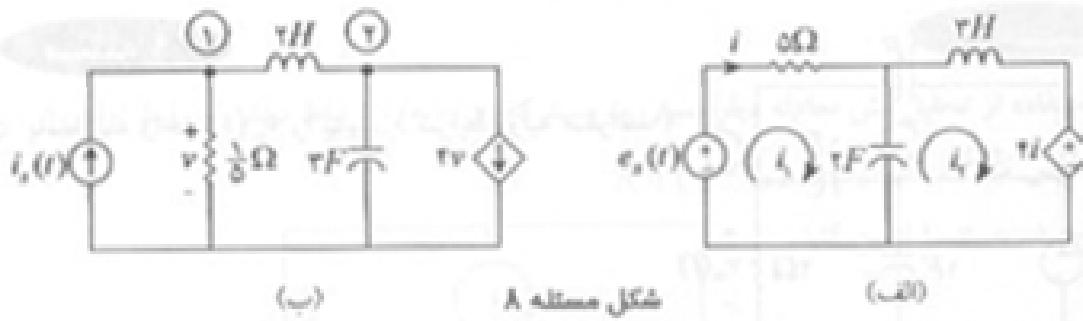
$$\rightarrow \frac{dv_o(t)}{dt} = \frac{1}{\Delta} \frac{de_s(t)}{dt} + \frac{\tau}{\Delta} (e_s(t) - v_{L1}(t) - v_{st}(t) - v_o(t))$$



مسئله A

﴿) با نوشتن معادلات مش برای شکل (الف) و معادلات گروهی برای شکل (ب) نشان دهد دو مدار دورگان پکدیگر هستند.

﴿) شرایط اضافی دیگر را در صورت وجود بیان کنید.



حل: با نویسه به شکل (الف)  $i = i_1, i_2, i_3$  و خواهیم داشت.

$$\tau \cdot KVL \rightarrow \frac{1}{\tau} D^{-1} (i_1 - i_2) + \tau Di_2 + \tau i_3 = 0 \rightarrow (\lambda D - 1)i_1 + (\tau D' + 1)i_2 + \tau i_3 = 0$$

$$\tau \cdot KVL \rightarrow -e_s + \tau i_1 + \frac{1}{\tau} D^{-1} (i_1 - i_2) = 0 \rightarrow (\lambda D + 1)i_1 - i_2 = \tau De_s$$

$$\rightarrow i = i_1 = \begin{vmatrix} e & \tau D' + 1 \\ \tau De_s & -1 \\ \lambda D - 1 & \tau D' + 1 \\ \lambda D + 1 & -1 \end{vmatrix} = \frac{\tau D + 1}{\tau \cdot D' + \tau D - \lambda \lambda} e_s \rightarrow \tau \cdot \frac{d'i}{dt'} + \tau \frac{di}{dt} - \lambda \lambda i = \frac{\tau de_s}{dt} + e_s$$

مشكله (ب) را درجه داشت.

$$\textcircled{1} \cdot \mathcal{KCL} \rightarrow \frac{1}{\tau} D^{-1} (v_1 - v_2) + \tau Dv_2 + \tau v_3 = 0 \rightarrow (\lambda D - 1)v_1 + (\tau D' + 1)v_2 + \tau v_3 = 0$$

$$\textcircled{1} \cdot \mathcal{KCL} \rightarrow -i_1 + \frac{v}{\tau} + \frac{1}{\tau} D^{-1} (v_1 - v_2) = 0 \rightarrow (\lambda D + 1)v_1 - v_2 = \tau Di_1$$

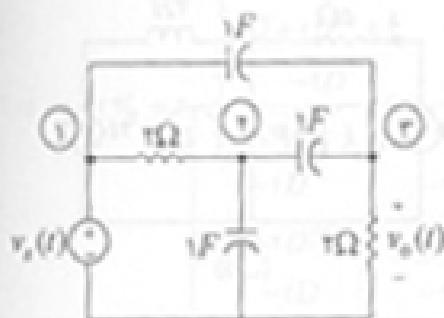
$$\rightarrow v = v_1 = \begin{vmatrix} - & \tau D' + 1 \\ \tau Di_1 & -1 \\ \lambda D - 1 & \tau D' + 1 \\ \lambda D + 1 & -1 \end{vmatrix} = \frac{\tau D + 1}{\tau \cdot D' + \tau D - \lambda \lambda} i_1 \rightarrow \tau \cdot \frac{dv}{dt'} + \tau \frac{dv}{dt} - \lambda \lambda v = \frac{\tau di_1}{dt} + i_1$$



ملاحظه می شود که معادله دیفرانسیل مدار (b) همانکه مدار (a) است و فقط به جای جریان دنگز و بجهت منع دنگز منع جریان فرار گرفته است پس دو مدار دوگان یکدیگر هستند و برای اینکه جوابهای  $v_o(t)$  و  $i(t)$  دلخواه باشند باید مقدارهای آنها یکسان باشند و این همان شرط اتصال خروج شده است.

$$i(t) = v_o(t) \quad , \quad \frac{di(t)}{dt} = \frac{dv_o(t)}{dt}$$

### ۴-۱۰۳



(a) باسخ پله واحد  $v_o(t)$  را باید شرایط اول صفر نماید.

شکل مسئله ۹

حل: با توجه به شکل مسئله و با استفاده از نظریه مدارهای دیفرانسیل داریم

$$\textcircled{1} \text{، کمی } KCL \rightarrow \frac{v_o}{\tau} + D(v_o - v_s) + D(v_o - v_i) = 0 \rightarrow v_i = \left( \frac{1}{\tau D} + 1 \right) v_o - v_s$$

$$\textcircled{2} \text{، کمی } KCL \rightarrow \frac{\left( \frac{1}{\tau D} + 1 \right) v_o - v_s - v_i}{\tau} + D \left\{ \left( \frac{1}{\tau D} + 1 \right) v_o - v_s \right\} = 0$$

$$+ D \left\{ \left( \frac{1}{\tau D} + 1 \right) v_o - v_s - v_i \right\} = 0$$

$$\rightarrow \left( \tau D' + \tau D + \frac{1}{\tau} \right) v_o = (\tau D' + D) v_i \rightarrow \tau \left( D + \frac{1}{\tau} \right) \left( D + \frac{1}{\tau} \right) v_o = \tau \left( D + \frac{1}{\tau} \right) v_i$$

$$\rightarrow \left( D + \frac{1}{\tau} \right) v_o = \frac{1}{\tau} D v_i \quad , \quad v_i(t) = u(t) = 1 \rightarrow \frac{dv_o}{dt} + \frac{1}{\tau} v_o = \frac{1}{\tau} \delta(t)$$

$$\rightarrow \frac{dv_o}{dt} + \frac{1}{\tau} v_o = 0 \quad , \quad t > 0$$

در  $t = 0$  عازمها اتصال کوتاه بوده و مدارهای ها عبارت از مدار خارج می شوند بنابراین با استفاده از قاعده تقسیم و دنگز درجه:

$$v_o(s) = \frac{1}{\frac{1}{\tau} + 1} v_i(s) = \frac{1}{\tau}$$

و در  $t = \infty$  عازمها مدار بجز شده و لذا جریان گذرنده از مدار ۳۵۷ با مرور صفر بوده و  $v_o(\infty) = 0$  می باشد.



$$v_c(t) = K_1 e^{-\frac{t}{\tau}} + K_2 \quad , \quad t > 0$$

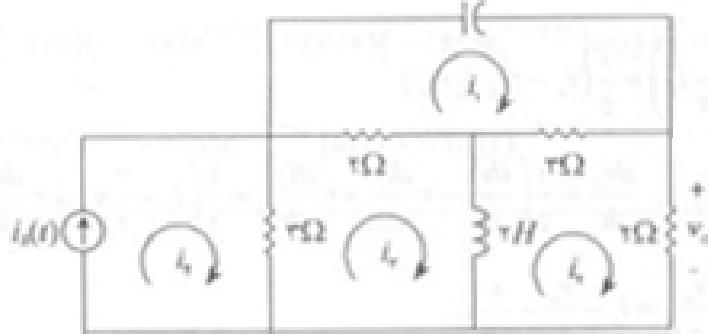
$$\begin{cases} v_c(0) = \frac{V_0}{\tau} \rightarrow K_1 + K_2 = \frac{V_0}{\tau} \rightarrow K_1 = \frac{V_0}{\tau} \rightarrow v_c(t) = \frac{V_0}{\tau} e^{-\frac{t}{\tau}} \\ v_c(\infty) = 0 \rightarrow K_2 = 0 \end{cases}$$

## ۱- مسئله

(۱) با استفاده از تحلیل من معادله دیفرانسیل بتواند که  $v_c$  را به  $i_L$  ارتباط دارد و شرایط اولیه را مشخص کند.

$$i_L(t) = I_{0,2} v_c(t) = V_0$$

(۲) پاسخ طریق  $v_c$  را تعیین کند.



شکل مسئله

حل : با توجه به شکل مسئله و با استفاده از نسبت ابرتری معادلات انتگرال - دیفرانسیل داریم

$$i_s = i_L$$

$$\tau KVL \rightarrow \tau(i_s - i_s) + \tau(i_s - i_s) + \tau D(i_s - i_s) = 0$$

$$\rightarrow -\tau i_s + \tau D i_s + (\tau D + \tau) i_s = \tau i_s$$

$$\tau KVL \rightarrow \tau D(i_s - i_s) + \tau(i_s - i_s) + \tau i_s = 0 \rightarrow -\tau i_s + (\tau D + \tau) i_s - \tau D i_s = 0$$

$$\tau KVL \rightarrow D^2 i_s + \tau(i_s - i_s) + \tau(i_s - i_s) = 0 \rightarrow (\tau D + \tau) i_s - \tau D i_s - \tau D i_s = 0$$

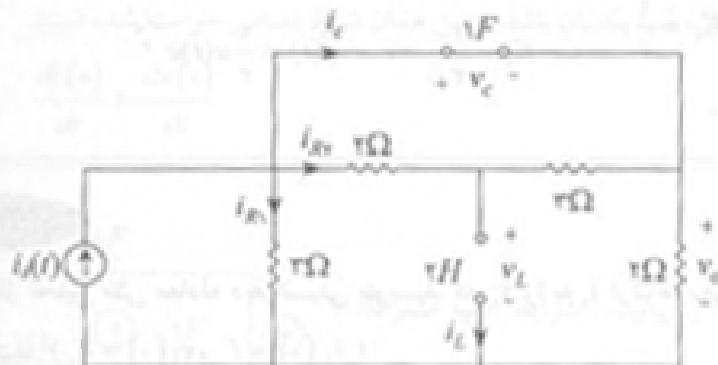
$$\rightarrow v_c = \tau i_s = \tau \begin{vmatrix} -\tau & \tau i_s & \tau D + \tau \\ -\tau & \tau D + \tau & -\tau D \\ \tau D + \tau & -\tau D & -\tau D \end{vmatrix} = \frac{\tau \cdot D' + \tau \Delta D}{\tau \cdot D' + \tau \cdot D + \tau \Delta} i_s$$

$$\rightarrow \tau \cdot \frac{dv_c}{dt} + \tau \cdot \frac{dv_c}{dt} + \tau \Delta v_c = \tau \cdot \frac{di_s}{dt} + \tau \Delta \frac{di_s}{dt}$$



W

با استفاده از قضیه جمع آنر و قواین تقسیم ولتاژ و جریان  $v_o$  را بدست شرحیم آورده (تجزیه کنید در حالت اول خارج را اتصال کوتاه و سلف را مدار باز در نظر من کنیم).



$$v_o = \frac{1}{1+\tau} v_C - \tau \left( \frac{\tau}{1+\tau} i_L \right) + \tau \left( \frac{\tau}{1+\tau} i_J \right) = \frac{\tau}{\delta} (v_C - \tau i_L + \tau i_J)$$

$$\rightarrow v_o(s) = \frac{1}{\delta} (V_o - \tau I_o + \tau i_J(s)) , \quad \frac{dv_o}{dt} = \frac{1}{\delta} \left( \frac{dv_C}{dt} - \tau \frac{di_L}{dt} + \tau \frac{di_J}{dt} \right) = \frac{1}{\delta} \left( I_o - \frac{\tau}{\tau} v_L + \tau \frac{di_L}{dt} \right)$$

$$i_C = I_o - I_R - I_{R1} = I_o - \frac{V_o + V_L}{\tau} - \frac{V_C}{\tau + \tau} = I_o - \frac{V_o}{\tau} - \frac{\Lambda}{\tau \delta} v_C$$

$$v_L = v_o + \tau i_{R1} = v_o + \tau \frac{V_o}{\tau + \tau} = v_o + \frac{\tau}{\delta} v_C \rightarrow \frac{dv_L}{dt} = \frac{1}{\delta} \left( I_o - \frac{V_o}{\tau} - \frac{\Lambda}{\tau \delta} v_C - \frac{\tau}{\tau} \left( V_o + \frac{\tau}{\delta} v_C \right) + \tau \frac{di_L}{dt} \right)$$

$$\rightarrow \frac{dv_o(s)}{dt} = \frac{1}{\delta} \left( -\frac{\tau \tau}{\tau \delta} v_C(s) + \frac{\Lambda}{\delta} I_o(s) + I_o(s) + \tau \frac{di_L(s)}{dt} \right)$$

برای محاسبه پاسخ ضربه ابتدا به محاسبه پاسخ پله من برویم

$$i_o(t) = u(t) \rightarrow \delta \cdot \frac{d^2 v_o}{dt^2} + \Lambda \cdot \frac{dv_o}{dt} + \tau \delta v_o = t \cdot \delta'(t) + \tau \Lambda \delta(t)$$

من دویم که به اینی  $v_C(s) = I_L(s) = s$  ،  $\delta'(t) = \delta(t) = 0$  ،  $t = 0$  با تجزیه کنید

پولیه بدست آمده دویم

$$\delta \cdot \frac{d^2 v_o}{dt^2} + \Lambda \cdot \frac{dv_o}{dt} + \tau \delta v_o = 0 , \quad v_o(s) = \frac{s}{\delta} , \quad \frac{dv_o(s)}{dt} = \frac{\tau}{\delta}$$

$$\text{مشخصه: } \delta \cdot \delta'' + \Lambda \cdot \delta + \tau \delta = 0 \rightarrow \delta = -1/\tau \tau , \quad -1/\tau \tau$$

$$\rightarrow v_o(t) = \left( K_1 e^{-\sqrt{1+\tau \tau} t} + K_2 e^{-\sqrt{1+\tau \tau} t} \right) u(t)$$



$$\begin{cases} v_o(z) = \frac{p}{0} \rightarrow K_1 + K_2 = 1/\tau \\ \frac{dv_o(z)}{dt} = \frac{\tau}{0} \rightarrow -1/\tau K_1 - 1/\tau K_2 = -1/\tau \end{cases} \rightarrow \begin{cases} K_1 = -\tau/5 \\ K_2 = \tau/5 \end{cases} \quad (11)$$

$$\rightarrow v_o(t) = \left( -\tau/5 e^{-\tau t/5} + \tau/5 e^{-\tau t/5} \right) u(t)$$

و با کردن مشتق از پاسخ پله، پاسخ ضربه را بصورت زیر بدست می‌آوریم.

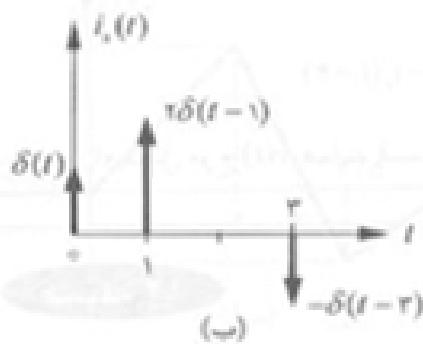
$$h(t) = \frac{dv_o(t)}{dt}$$

$$= \left( (-\tau/5)(-\tau/5) e^{-\tau t/5} + (\tau/5)(-\tau/5) e^{-\tau t/5} \right) u(t) + \left( -\tau/5 e^{-\tau t/5} + \tau/5 e^{-\tau t/5} \right) \Big|_{t=0} \delta(t)$$

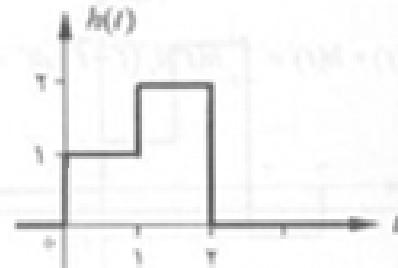
$$= \left( \tau/5 e^{-\tau t/5} - \tau/5 e^{-\tau t/5} \right) u(t) + \tau/5 \delta(t)$$

### مسئله ۱۱

(۱) پاسخ ضربه مدار است. پاسخ مدار را به ورودی  $i_i(t)$  تعین و رسم کنید.  
فرض کنید تمردیار (الف) و نمودار (ب) پاسخ ضربه پاندمی پاسخ حالت صفر مدار را تعین کنند.



شکل مسئله ۱۱



(الف)

حل: با فرض اینکه مدار خطی تغییر نابالغ بر با زمان بوده و  $v(t)$  پاسخ ورودی  $i_i(t)$  باشد خواهیم داشت:

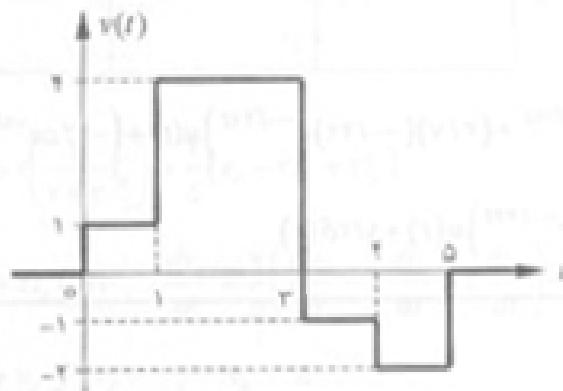
$$i_i(t) = \delta(t) + \tau\delta(t-1) - \delta(t-r) \rightarrow v(t) = \int_0^t h(t') v_i(t-t') dt' = h(t) + \tau h(t-1) - h(t-r)$$

بنابراین با توجه به شکل موج  $h(t)$  ، شکل موج  $v(t)$  را می‌توان بصورت زیر رسم کرد.



$$h(t) = \begin{cases} 1, & 0 \leq t \leq 1 \\ -1, & 1 < t \leq T \end{cases} \rightarrow v_h(t-\tau) = \begin{cases} 1, & 1 \leq t \leq T \\ -1, & T < t \leq \tau \end{cases}, \quad h(t-\tau) = \begin{cases} 1, & T \leq t \leq 1 \\ -1, & 1 < t \leq 0 \end{cases}$$

$$\rightarrow v(t) = \begin{cases} 1+a+b, & 0 \leq t \leq 1 \\ 1+a+b, & 1 < t \leq T \\ a+b+\tau, & T < t \leq \tau \\ a+b-T, & \tau < t \leq 0 \\ a+b-T, & T < t \leq 0 \end{cases} \rightarrow v(t) = \begin{cases} 1, & 0 \leq t \leq 1 \\ 1, & 1 < t \leq T \\ -1, & T < t \leq \tau \\ -1, & \tau < t \leq 0 \\ -1, & T < t \leq 0 \end{cases}$$



همچنین با اعمال مفروضات داده شده خواهیم داشت:

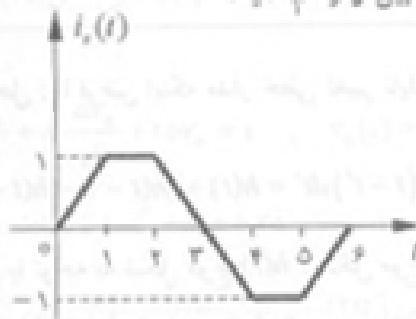
$$i_s(t) = \begin{cases} 1, & 0 \leq t \leq 1 \\ -1, & 1 < t \leq T \end{cases}, \quad h(t) = \delta(t) + \tau\delta(t-\tau) - \delta(t-T)$$

$$v(t) = i_s(t) * h(t) = \int_0^t h(t') i_s(t-t') dt' = i_s(t) + \tau i_s(t-\tau) - i_s(t-T)$$

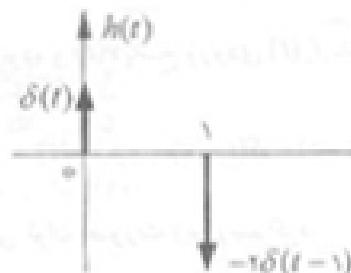
واضح است که شکل موج  $v(t)$  همانند قسمت قبل خواهد بود.

### مسئله ۱۷

(آ) پاسخ حالت صفر مداری با  $i_s(t)$  و  $h(t)$  به شکل زیر را تعیین و رسم کنید.



(ب)



(الف)

شکل مسئله ۱۷

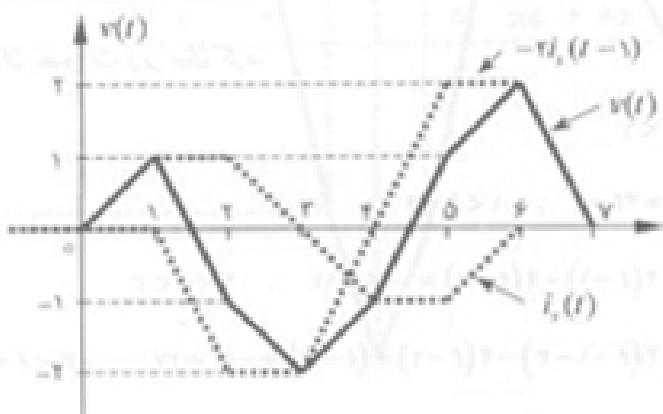


حل: با فرض اینکه خروجی  $v(t)$  بوده و مدار خطی و تغییرنامیده با زمان باشد خواهیم داشت.

$$h(t) = \delta(t) - \tau\delta(t-\tau)$$

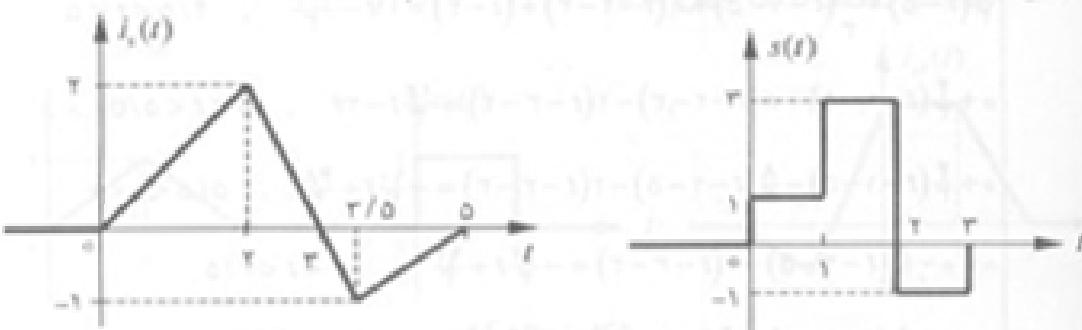
$$v(t) = i_s(t) * h(t) = \int_0^t h(t') i_s(t-t') dt' = i_s(t) - \tau i_s(t-\tau)$$

شکل مرج  $v(t)$  پس از زیر بدهت من آید



### مسئله ۱۷

۱) پاسخ ضربه مداری با  $i_s(t)$  و  $s(t)$  پس از زیر را تعیین و رسم کنید



شکل مسئله ۱۷

(ب)

حل: ابتدا با توجه به پاسخ پله، پاسخ ضربه را بدست من آوریم

$$s(t) = (u(t) - u(t-\tau)) + \tau(u(t-\tau) - u(t-2\tau)) - (u(t-2\tau) - u(t-3\tau))$$

$$= u(t) + \tau u(t-\tau) - \tau u(t-2\tau) + u(t-3\tau)$$

$$\rightarrow h(t) = \frac{ds(t)}{dt} = \delta(t) + \tau\delta(t-\tau) - \tau\delta(t-2\tau) + \delta(t-3\tau)$$

حال با استفاده از انتگرال کاتو لوشن پاسخ حالت صفر را به ازای درردی  $(t)$  تعیین می کنیم



$$v(t) = i_s(t) * h(t) = \int_0^t h(t') i_s(t-t') dt' = i_s(t) + v_i(t-\tau) - v_i(t-\tau) + i_s(t-\tau)$$

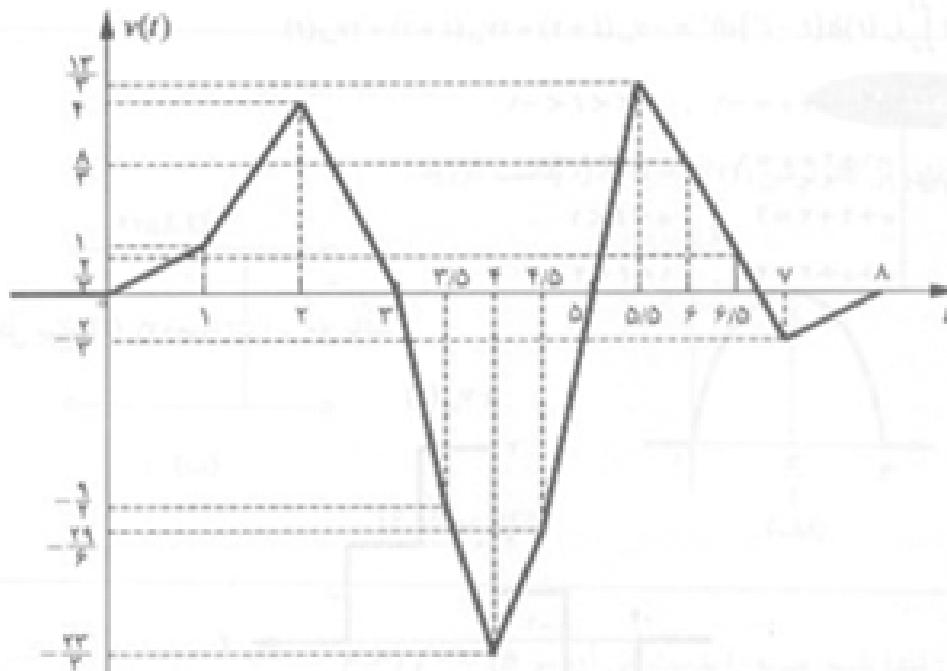
$$i_s(t) = \begin{cases} t & , \quad 0 < t < \tau \\ -\tau(t-\tau) & , \quad \tau < t < \tau/\delta \\ \frac{\tau}{\delta}(t-\delta) & , \quad \tau/\delta < t < \delta \end{cases}$$

بنابراین  $v(t)$  را می‌توان بصورت زیر بیان کرد

$$\begin{aligned} & t & , \quad 0 < t < \tau \\ & t + \tau(t-\tau) = \tau t - \tau & , \quad \tau < t < \tau \\ & -\tau(t-\tau) + \tau(t-\tau) - \tau(t-\tau) = -\tau t + \tau \tau & , \quad \tau < t < \tau \\ & -\tau(t-\tau) - \tau(t-\tau-\tau) - \tau(t-\tau) + (t-\tau) = -4\tau + \tau \tau & , \quad \tau < t < \tau/\delta \\ & \frac{\tau}{\delta}(t-\delta) - \tau(t-\tau-\tau) - \tau(t-\tau) + (t-\tau) = -\frac{11}{\delta}\tau + \frac{\delta\tau}{\tau} & , \quad \tau/\delta < t < \tau \\ & \frac{\tau}{\delta}(t-\delta) - \tau(t-\tau-\tau) + \lambda(t-\tau-\tau) + (t-\tau) = \frac{17}{\delta}\tau - \frac{\delta\tau}{\tau} & , \quad \tau < t < \tau/\delta \\ \rightarrow v(t) = & \frac{\tau}{\delta}(t-\delta) + \frac{\tau}{\delta}(t-\tau-\delta) + \lambda(t-\tau-\tau) + (t-\tau) = \lambda \tau - \frac{17}{\delta}\tau & , \quad \tau/\delta < t < \delta \\ & + \frac{\tau}{\delta}(t-\tau-\delta) + \lambda(t-\tau-\tau) - \tau(t-\tau-\tau) = \frac{17}{\delta}\tau - \tau \tau & , \quad \delta < t < \delta/\delta \\ & + \frac{\tau}{\delta}(t-\tau-\delta) - \frac{\delta}{\delta}(t-\tau-\delta) - \tau(t-\tau-\tau) = -\frac{17}{\delta}\tau + \frac{2\delta\tau}{\delta} & , \quad \delta/\delta < t < \tau \\ & + + - \frac{\delta}{\delta}(t-\tau-\delta) - \tau(t-\tau-\tau) = -\frac{17}{\delta}\tau + \frac{3\delta\tau}{\delta} & , \quad \delta < t < \tau/\delta \\ & + + + - \frac{\delta}{\delta}(t-\tau-\delta) + \frac{\tau}{\delta}(t-\tau-\delta) = -4\tau + \frac{7}{\delta}\tau & , \quad \tau/\delta < t < \tau \\ & + + + + \frac{\tau}{\delta}(t-\tau-\delta) = \frac{7}{\delta}\tau - \frac{4\tau}{\delta} & , \quad \tau < t < \delta \end{aligned}$$

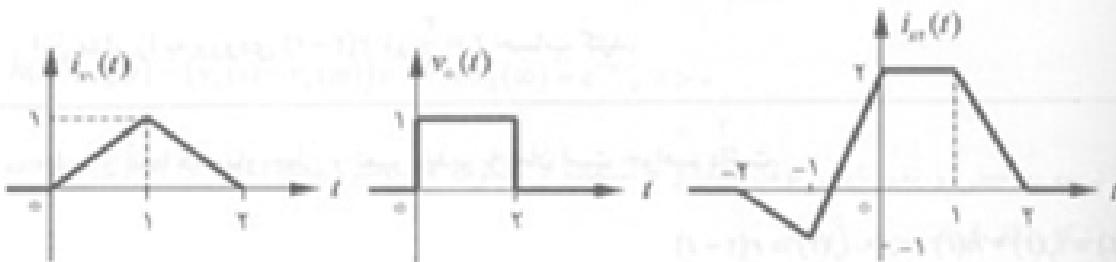
و لذا شکل موج  $v(t)$  بصورت زیر خواهد بود





مسئله ۱۷

- ۱۷) پاسخ حالت صفر یک مدار خطی و تغییر ناپایدار با زمان به ورودی  $v_s(t)$ ،  $i_o(t)$ ،  $v_o(t)$  می‌باشد. پاسخ حالت صفر را به ورودی  $i_o(t)$  تعیین کنید.



شکل مسئله ۱۷

حل: با فرض اینکه پاسخ حالت صفر به ازای  $v_o(t) = i_o(t) = 0$  باشد خواهیم داشت

$$v_{oi}(t) = i_o(t) * h(t) = \int_0^t i_o(t') h(t-t') dt'$$

$$i_{oi}(t) = -i_{oi}(t+T) + u_{oi}(t+T) + u_i(t) \quad , \quad v_{oi}(t) = i_{oi}(t) * h(t)$$

$$v_{oi}(t) = \int_0^t i_{oi}(t') h(t-t') dt' = - \int_0^t i_{oi}(t'+T) h(t-t') dt' + T \int_0^t i_{oi}(t'+T) h(t-t') dt' = (-1) * (-1) = 1$$

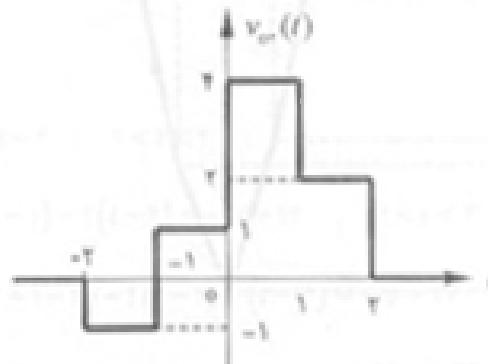


W

$$+ \tau \int_0^t i_m(t) h(t-t') dt' = -v_m(t+\tau) + \tau V_m(t+\tau) + \tau v_m(t)$$

$$\rightarrow v_m(t) = \begin{cases} -1 + \tau + \tau = -1 & , -\tau < t < 0 \\ -1 + \tau + \tau = 1 & , 0 < t < \tau \\ \tau + \tau + \tau = \tau & , \tau < t < 2\tau \\ \tau + \tau + \tau = \tau & , 2\tau < t \end{cases}$$

بنابراین شکل مرخ  $v_m(t)$  بصورت زیر می‌باشد



### مسئله ۱۵

۱۵) پاسخ ضربه یک مدار خطی و تغیر تابدیر با زمان  $h(t) = \sum_{K=0}^{\infty} \delta(t-K)$  است. پاسخ حالت صفر

این مدار را به درودی  $r(\tau-t)$  در  $t = \frac{\tau}{r}$  حساب کند.

حل: از آنجا که مدار خطی و تغیر تابدیر با زمان است خواهیم داشت

$$v(t) = i_r(t) * h(t) \quad , \quad i_r(t) = r(\tau-t)$$

$$v(t) = \int_0^t h(t') r(\tau - (t-t')) dt' = \int_0^t \sum_{K=0}^{\infty} \delta(t-K) r(\tau - (t-t')) dt = \sum_{K=0}^{\infty} r(\tau - (t-K))$$

$$\rightarrow v(t) = \sum_{K=0}^{\infty} r(\tau + K - t) \quad \rightarrow v\left(\frac{\tau}{r}\right) = \sum_{K=0}^{\infty} r\left(K + \frac{1}{r}\right) = r\left(\frac{1}{r}\right) + r\left(\frac{2}{r}\right) + r\left(\frac{3}{r}\right) + \dots$$

$$r\left(\frac{\tau}{r}\right) = \begin{cases} \tau - t & , \tau - t > 0 \\ 0 & , \tau - t < 0 \end{cases} = \begin{cases} \tau - t & , t < \tau \\ 0 & , t > \tau \end{cases}$$

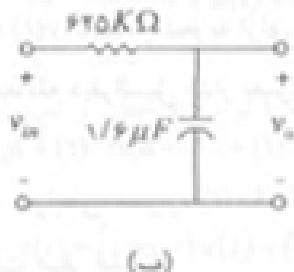
طبق تعریف تابع نسب واحد بنابراین داریم

$$r\left(\frac{\tau}{r}\right) = \left(\tau - \frac{1}{r}\right) + \left(\tau - \frac{2}{r}\right) + \dots + \left(\tau - \frac{n}{r}\right) + \dots = \tau - \frac{1}{r} + \frac{1}{r} + \dots + \frac{1}{r} = \tau$$

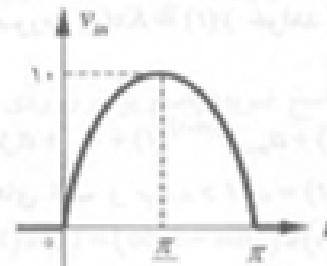


مسئله ۱۶

(۱) با استفاده از کاتولوشن،  $v_o(t = \tau/\tau)$  را بدست آورید.



(۲)



شکل مسئله ۱۶

(الف)

حل: ابتدا پاسخ پایه را بدست می‌آوریم در  $t = \infty$   $v_o(\infty) = 0$  واضح است. که  $v_o(\infty) = 0$  می‌باشد و در  $t = 0$

$$\text{حاوزن انتقال کوتاه بوده و جریان} \frac{\delta(t)}{\frac{1}{\pi k \times 1}} \text{از آن من گذرد (فرض) } v_o = \delta(t) \text{ (جایگزین کردیم)}$$

$$v_o(t^+) = v_o(t^-) + \frac{1}{\frac{1}{\pi k \times 1}} \int_{t^-}^{t^+} \frac{\delta(t)}{\pi k \times 1} dt = 0 + \frac{1}{\pi k \times \pi k \times 1} = 1$$

$$R\tau = RC = \frac{1}{\pi k \times \pi k \times 1} = 1 \quad \left[ \sin(t) - \sin(0) - (\cos(t) - \cos(0)) \right] = 0$$

$$\rightarrow h(t) = v_o(t) = (v_o(t) - v_o(\infty)) e^{-\frac{t}{RC}} + v_o(\infty) = e^{-t}, \quad t > 0$$

با توجه به خطی و تغییرنایابی بودن مدار و با استفاده از انتگرال کاتولوشن پاسخ  $v_o(t)$  را به ازای  $v_o$  داده شده در شکل (الف) بدست می‌آوریم.

$$v_o(t) = \int_0^t v_o(t') h(t-t') dt' = \int_0^t 1 \cdot \sin t' e^{-(t-t')} dt' = 1 \cdot e^{-t} \int_0^t \sin t' e^{-t'} dt'$$

$$= 1 \cdot e^{-t} \cdot \frac{e^{-t}}{t} \cdot (\sin t' - \cos t') \Big|_0^t = \frac{1}{t} (\sin t - \cos t + e^{-t})$$

$$v_o(\tau/\tau) = \frac{1}{\tau} (\sin \tau/\tau - \cos \tau/\tau + e^{-\tau/\tau}) = 1/5 V$$



## مسئله ۱۷

الف - در یک مدار خطی و تغیر ناپذیر با زمان ثابت کنید اگر به ازای ورودی  $x(t) = u(t)$  خروجی

$$y(t) = Kx(t) \quad \text{بصورت } y(t) = Kx(t) \text{ خواهد بود.}$$

ب - اگر معادله دیفرانسیل مدار بصورت زیر باشد

$$a_n y^{(n)}(t) + a_{n-1} y^{(n-1)}(t) + \dots + a_1 y^{(1)}(t) + a_0 y(t) = b_m x^{(m)}(t) + \dots + b_1 x^{(1)}(t) + b_0 x(t)$$

تحت چه شرایط هموار،  $y(t) = Kx(t) = \dots, t > 0$  است (در فرمت های الف و ب، پاسخ حالت صفر است)

حل : الف - از آنجایی که مدار خطی و تغیر ناپذیر با زمان است لذا اگر ورودی برابر مشتق  $u(t)$  باشد خروجی نیز برابر مشتق  $Ku(t)$  خواهد شد.

$$\rightarrow x(t) = \frac{du(t)}{dt} = \delta(t) \rightarrow y(t) = h(t) = \frac{dy(t)}{dt} = K\delta(t)$$

و چون به ازای  $t < 0$  بود و مدار در حالت صفر می باشد لذا به ازای ورودی دلخواه  $x(t) = \dots, t < 0$  خروجی داشت

$$y(t) = \int_{-\infty}^t h(t')x(t-t') dt' = \int_{-\infty}^t K\delta(t')x(t-t') dt' = Kx(t-t') \Big|_{t=-\infty} = Kx(t)$$

ب - شرط اینکه  $y(t) = Kx(t)$  پاسخ معادله دیفرانسیل باشد این است که در معادله دیفرانسیل صدق کند

$$a_n Kx^{(n)}(t) + a_{n-1} Kx^{(n-1)}(t) + \dots + a_1 Kx^{(1)}(t) + a_0 Kx(t) = b_m x^{(m)}(t) + \dots + b_1 x^{(1)}(t) + b_0 x(t)$$

و شرط برقرار بودن رابطه فوق این است که مرتبه مشتق دو طرف برابر باشد و پا  $n = m$  باشد. بنابراین به ازای

$y(t) = Kx(t), n = m$  پاسخ حالت صفر مدار با معادله دیفرانسیل فوق و ورودی  $x(t) = \dots, t < 0$  خواهد بود.

## مسئله ۱۸

الف - در یک مدار خطی و تغیر ناپذیر با زمان برابی ورودی  $x(t) = e^t u(t)$  پاسخ حالت صفر

$$y(t) = (\sin t)u(t)$$

الف - پاسخ ضربه این مدار را تعیین کنید.

ب - پاسخ حالت صفر این مدار را به ورودی  $x(t) = (\sin t)u(t)$  بدست آورید.

حل : انت - می نوان خواست.

$$y(t) = x(t) * h(t)$$

$$x(t) = e^t u(t) \rightarrow \frac{dx(t)}{dt} = e^t u(t) + e^t \Big|_{t=0} \quad \delta(t) = e^t u(t) + \delta(t) \rightarrow \frac{dx(t)}{dt} - x(t) = \delta(t)$$

بنابراین پاسخ ضریب پاسخ برای ورودی  $\delta(t)$  می باشد که با توجه به خط و تغییر تابع بودن مدار داریم

$$h(t) = \frac{dy(t)}{dt} - y(t) = \left\{ (\cos t)u(t) + (\sin t) \Big|_{t=0} \delta(t) \right\} - (\sin t)u(t) = (\cos t - \sin t)u(t)$$

ب - پاسخ حالت صفر خواسته شده را می نوان با استفاده از انتگرال کاتولوشن بدست آورد

$$y_c(t) = x_c(t) * h(t) \quad , \quad x_c(t) = (\sin t)u(t) \quad , \quad h(t) = (\cos t - \sin t)u(t)$$

$$\rightarrow y_c(t) = \int_0^t h(t') x_c(t-t') dt' = \int_0^t (\sin t' - \cos t') \sin(t-t') dt'$$

$$= \int_0^t \left\{ \sin t \left( \sin t' \cos t' - \cos^2 t' \right) - \cos t \left( \sin^2 t' - \sin t' \cos t' \right) \right\} dt'$$

$$= \int_0^t \left\{ \sin t \left( \frac{1}{t} \sin t' - \frac{1+\cos t'}{t} \right) - \cos t \left( \frac{1-\cos t'}{t} - \frac{1}{t} \sin t' \right) \right\} dt'$$

$$= \left\{ \sin t \left( -\frac{1}{t} \cos t' - \frac{1}{t} t' - \frac{1}{t} \sin t' \right) - \cos t \left( \frac{1}{t} t' - \frac{1}{t} \sin t' + \frac{1}{t} \cos t' \right) \right\} \Big|_0^t$$

$$= -\frac{1}{t} \sin t + \frac{1}{t} t (\sin t + \cos t)$$

روش دوم : در این روش از تبدیل لاپلاس و رابطه  $H(s) = \frac{Y(s)}{X(s)}$  کمک می کنیم

$$H(s) = \frac{Y(s)}{X(s)} = \frac{\frac{1}{s'+1}}{\frac{s'-1}{s'+1}} = \frac{s-1}{s'+1} = \frac{s}{s'+1} - \frac{1}{s'+1} \rightarrow h(t) = \cos t - \sin t \quad , \quad t > 0$$

$$Y(s) = H(s) \cdot X(s) = \frac{s-1}{s'+1} \cdot \frac{1}{s'+1} = \frac{s}{(s'+1)^2} - \frac{1}{(s'+1)^2}$$

$$\rightarrow y_c(t) = \frac{1}{t} t \sin t - \frac{1}{t} (\sin t - t \cos t)$$



## مسئله ۱۹

- (۱) در یک مدار خطی و تغییر تابدیر با زمان برای ورودی  $x(t) = (e^{-t} - \sin t)u(t)$  باشیخ حالت صفر  $y(t) = \delta(t)$  حاصل شده است.
- الف- باشیخ ضربه مدار را تعیین کنید.
- ب- آیا شرایط اولیه ای وجود دارد که به ازای آن، باشیخ ورودی صفر با گذشت زمان به سمت می‌نهایت میل کند.

حل: الف - با توجه به خطی و تغییر تابدیر بودن مدار می‌توان نوشت:

$$x(t) = (e^{-t} - \sin t)u(t) \rightarrow \frac{dx}{dt} = (-e^{-t} - \cos t)u(t) + (e^{-t} - \sin t) \Big|_{t=0} \delta(t) \\ = (-e^{-t} - \cos t)u(t) + \delta(t)$$

$$\frac{dx'}{dt'} = (e^{-t} + \sin t)u(t) + (-e^{-t} - \cos t) \Big|_{t=0} \delta(t) + \delta'(t) = (e^{-t} + \sin t)u(t) - i\delta(t) + \delta'(t)$$

$$\frac{dx'}{dt'} + x = ie^{-t}u(t) - i\delta(t) + \delta'(t)$$

$$\frac{dx''}{dt''} + \frac{dx'}{dt'} = -ie^{-t}u(t) + ie^{-t} \Big|_{t=0} \delta(t) - i\delta'(t) + \delta''(t) = -ie^{-t}u(t) + i\delta(t) - i\delta'(t) + \delta''(t)$$

$$\frac{dx'}{dt'} + \frac{dx'}{dt'} + \frac{dx}{dt} + x = \delta''(t) - \delta(t)$$

$$\text{به ازای ورودی خروجی باشیخ } \frac{dy''}{dt''} + \frac{dy'}{dt'} + \frac{dy}{dt} + y \text{ می‌تواند به این مدار نوشت:}$$

$$\frac{dh'}{dt'} - \frac{dh}{dt} = \delta^{(r)}(t) + \delta^{(r)}(t) + \delta^{(r)}(t) + \delta(t)$$

$$\text{با این اندیشه: } g' - g = e \rightarrow g = 1, e \rightarrow h(t) = (K_s + K_r e^t)u(t) + K_r \delta^{(r)}(t) + K_s \delta(t)$$

با جایگذاری در معادله دیفرانسیل خواهیم داشت:

$$K_r \delta^{(r)}(t) + (K_s - K_r) \delta^{(r)}(t) + (K_s + K_r - K_s) \delta^{(r)}(t) - K_s \delta(t) \\ = \delta^{(r)}(t) + \delta^{(r)}(t) + \delta^{(r)}(t) + \delta(t)$$

$$\rightarrow \begin{cases} K_r = 1 \\ K_r - K_s = 1 \\ -K_s + K_r - K_t = 1 \\ -K_t = 1 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} K_s = -1 \\ K_r = 2 \\ K_t = 1 \\ K_s = 1 \end{cases} \rightarrow h(t) = (-1 + t\tau')u(t) + \delta'(t) + i\delta(t)$$

روش دوم: در این روش از تبدیل لاپلاس و بکارگیری رابطه استاده می کنیم برای فرمت

(۲) داریم

$$H(s) = \frac{Y(s)}{X(s)} = \frac{\frac{1}{s} + \frac{1}{s-1}}{\frac{1}{s+1} - \frac{1}{s^2+1}} = \frac{s' + s^2 + s + 1}{s(s-1)} = -\frac{1}{s} + \frac{1}{s-1} + s + 1$$

$$\rightarrow h(t) = -1 + t\tau' + \delta'(t) + i\delta(t), \quad t > 0$$

ب ایندا مدارهای دیفرانسیل مدار را بدست می آوریم

$$H(s) = \frac{Y(s)}{X(s)} = \frac{(s+i)(s^2+1)}{s(s-1)} \rightarrow \frac{dy'(t)}{dt'} - \frac{dy(t)}{dt} = \frac{dx(t)}{dt'} + \frac{dx'}{dt'} + \frac{dx(t)}{dt} + x(t)$$

با ازای ورودی صفر مدارهای دیفرانسیل مدار بصورت زیر خواهد شد

$$\frac{dy'}{dt'} - \frac{dy}{dt} = 0 \rightarrow \frac{dy}{dt} - y = 0 \rightarrow y(t) = Ke^t u(t)$$

که با ازای  $K = y(0) \neq 0$  پاسخ با گذشت زمان به این نهایت میل می کند

### مسئله ۷

در یک مدار خطی و تغییرنامیدگر با زمان برای ورودی  $(e^{-rt} \cos t)u(t)$  پاسخ حالت صفر (۰) بدست آمده است. پاسخ پله این مدار را تعیین کنید. (در حوزه زمان حل کنید)

حل: با نویسه به خطی و تغییرنامیدگر بودن مدار می توان نوشت.

$$x(t) = (e^{-rt} \cos t)u(t) \rightarrow \frac{dx(t)}{dt} = -\left(re^{-rt} \cos t\right)u(t) - \left(e^{-rt} - \sin t\right)u(t) + \delta(t)$$

$$\rightarrow \frac{d'x(t)}{dt'} = \left(re^{-rt} \cos t\right)u(t) + \left(-re^{-rt} \sin t\right)u(t) - r\delta(t) + \delta'(t)$$

$$\frac{d'x(t)}{dt'} + r\frac{dx(t)}{dt} + \delta x(t) = \delta'(t) + r\delta(t) \quad , \quad y(t) = e^{-rt}u(t)$$

$$\rightarrow \frac{dy}{dt} + rh = \frac{dy'}{dt'} + r\frac{dy}{dt} + \delta y = re^{-rt}u(t) + r\delta(t) + \delta'(t)$$



$$\text{با جایگذاری پاسخ خصوصی در معادله دیفرانسیل به ازای } t = 0 \text{ داریم}$$

$$-K'_e^{-t} + tK_e^{-t} = te^{-t} \rightarrow K_t = t$$

با جایگذاری  $K_t$  در معادله دیفرانسیل داریم

$$(K_t + tK_e + t)\delta(t) + K_e\delta'(t) = t\delta(t) + \delta'(t) \rightarrow \begin{cases} K_t = 1 \\ K_t + tK_e + t = t \end{cases} \rightarrow K_e = -t$$

$$\rightarrow h(t) = (te^{-t} - e^{-t})u(t) + \delta(t)$$

در اینجا با استفاده از تکنیک کاتالوشن پاسخ به را به ازای  $t > 0$  حساب خواهیم کرد

$$x(t) = x(t) + h(t) \quad , \quad x(t) = u(t) = 1 \quad , \quad h(t) = (te^{-t} - e^{-t})u(t) + \delta(t)$$

$$x(t) = \int_0^t x(t')h(t-t')dt' = \int_0^t h(t-t')dt' = \int_0^t (te^{t-t'} - e^{t-t'} + \delta(t'))dt'$$

$$= \left( te^{t-t'} - \frac{1}{t'}e^{t-t'} \right) \Big|_0^t + 1 = \left( t - \frac{1}{t} \right) - \left( te^{-t} - \frac{1}{t}e^{-t} \right) + 1$$

$$\rightarrow x(t) = -te^{-t} + \frac{1}{t}e^{-t} + \frac{5}{t} \quad , \quad t > 0 \quad \rightarrow x(t) = \left( -te^{-t} + \frac{1}{t}e^{-t} + \frac{5}{t} \right)u(t)$$

با استفاده از تبدیل لاپلاس نیز می توانیم پاسخ به را بصورت زیر حساب کنیم

$$H(s) = \frac{S(s)}{U(s)} \rightarrow S(s) = U(s) \cdot H(s) = U(s) \cdot \frac{Y(s)}{X(s)} = \frac{1}{s} \frac{\frac{1}{s+1}}{\frac{s+1}{s+5} + 1}$$

$$S(s) = \frac{(s+1)^2 + 1}{s(s+1)(s+5)} = -\frac{1}{s+1} + \frac{1}{s+5} + \frac{1}{5} \rightarrow x(t) = -te^{-t} + \frac{1}{5}e^{-t} + \frac{5}{t} \quad , \quad t > 0$$

### مسئله ۷۱

برای ورودی  $x(t) = (\cos t - \sin t)u(t)$  پاسخ حالت صفر یک مدار خطی تغییر تابدیر با زمان بصورت  $(e^{-t} - e^{-5t})u(t)$  است. پاسخ ضرب و پاسخ به این مدار را بدست آورید.



$$\begin{aligned} x(t) &= (\cos t - \sin t)u(t) \quad , \quad y(t) = \left( e^{-t} - e^{-2t} \right)u(t) \\ \frac{dx}{dt} &= (-\sin t - \cos t)u(t) + \delta(t) \quad \rightarrow \quad \frac{d'x}{dt'} = (-\cos t + \sin t) - \delta(t) + \delta'(t) \\ &\rightarrow \quad \frac{d'x}{dt'} + x = -\delta(t) + \delta'(t) \quad \rightarrow \quad \frac{d'y}{dy'} + y = -h + \frac{dh}{dt} \\ &\rightarrow \quad \frac{dh}{dt} - h = \left( te^{-t} - 2e^{-2t} \right)u(t) + \delta(t) \end{aligned}$$

$$\text{لذلك: } s = 1 \Rightarrow \alpha \quad \Rightarrow \quad s = 1 \quad \Rightarrow \quad h(t) = \underbrace{K_1 e^t}_{\text{باخته عدو}} + \underbrace{K_2 e^{-t}}_{\text{باخته عدو}} + K_3 e^{-2t}, \quad t > 0$$

با جایگذاری پاسخ غصه‌سی در معادله دیفرانسیل به ازای  $\lambda > 1$  داریم.

$$-\tau K_s e^{-\tau t} - \tau K_r e^{-\tau t} = \tau e^{-\tau t} - \delta e^{-\tau t} \quad \Rightarrow \quad K_s = -1, K_r = \frac{\delta}{\tau}$$

$$h(e^t) = v \quad \rightarrow \quad K_1 - v + \frac{\alpha}{t} = v \quad \rightarrow \quad K_1 = \frac{v}{t} \quad \rightarrow \quad h(t) = \left( \frac{v}{t} e^t - e^{-t} + \frac{\alpha}{t} e^{-t} \right) u(t)$$

در اینجا با استفاده از آنچه تا کنون شنیده ایم میتوانیم مدلی خوب اینهم کرد.

$$\begin{aligned} x(t) = u(t) &\rightarrow s(t) = x(t) * h(t) = \int_{-\infty}^t x(t') h(t-t') dt' \\ &= \int_{-\infty}^t \left( \frac{1}{\tau} e^{t'/\tau} - e^{t'/\tau} + \frac{5}{\tau} e^{-t'/\tau} \right) dt' = \left( -\frac{1}{\tau} e^{t'/\tau} - e^{t'/\tau} + \frac{5}{\tau} e^{-t'/\tau} \right) \Big|_{-\infty}^t \\ &= \left( -\frac{1}{\tau} - 1 + \frac{5}{\tau} \right) - \left( -\frac{1}{\tau} e^t - e^{-t} + \frac{5}{\tau} e^{-t} \right), \quad t > 0 \quad \rightarrow \quad s(t) = \left( -\frac{1}{\tau} + \frac{1}{\tau} e^t + e^{-t} - \frac{5}{\tau} e^{-t} \right) u(t) \end{aligned}$$

مثله را با استفاده از تبدیل لاپلاس نیز می توان بصورت زیر حل کرد

$$H(s) = \frac{Y(s)}{X(s)} = \frac{\frac{\gamma}{s+1} - \frac{\gamma}{s+\tau}}{\frac{s}{s+1} - \frac{\gamma}{s+\tau}} = \frac{s' + \gamma}{(s-\gamma)(s+1)(s+\tau)} = \frac{\frac{\gamma}{\tau}}{s-\gamma} - \frac{\gamma}{s+1} + \frac{\frac{\gamma}{\tau}}{s+\tau} = \gamma \left( \frac{1}{s-\gamma} - \frac{1}{s+1} + \frac{1}{s+\tau} \right)$$

$\rightarrow h(t) = \frac{\gamma}{\tau} e^{\gamma t} - e^{-t} + \frac{\gamma}{\tau} e^{-\tau t}, \quad t > 0$

$$S(s) = U(s) - H(s) = \frac{1}{s} \left( \frac{s^2 + 1}{(s-1)(s+1)(s+1)} \right) = \frac{\frac{1}{s}}{\frac{1}{s-1}} + \frac{\frac{1}{s}}{s+1} + \frac{\frac{1}{s}}{s+1} - \frac{\frac{1}{s}}{s+1}$$



$$\rightarrow s(t) = -\frac{1}{\tau} + \frac{1}{\tau} e^{-t} + e^{-t} = \frac{1}{\tau} e^{-t}, \quad t \geq 0$$

مسئله ۲۲

- Ⓐ) پاسخ حالت صفر یک مدار خطی تغییر تابدیر با زمان برای ورودی  $x(t) = e^{-t} u(t)$  بصورت  $y(t) = (e^{-t} + \tau e^{-\tau t}) u(t)$

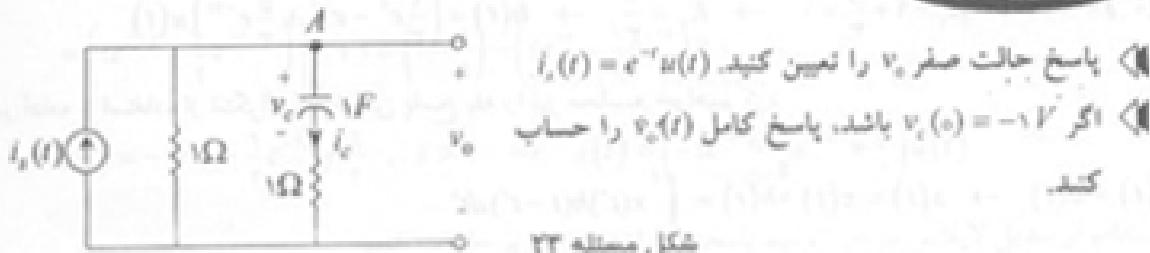
حل: از آنجا که مدار خطی و تغییر تابدیر با زمان است لذا می‌توان نوشت.

$$\frac{dx(t)}{dt} = -e^{-t} u(t) + \delta(t) \rightarrow \frac{dx(t)}{dt} + x(t) = \delta(t) \rightarrow \frac{dy(t)}{dt} + y(t) = h(t)$$

$$\rightarrow h(t) = (-\tau e^{-\tau t}) u(t) + \delta(t) \rightarrow s(t) = \int_0^t h(t') dt' = \int_0^t (-\tau e^{-\tau t'} + \delta(t')) dt'$$

$$= e^{-\tau t'} \Big|_0^t + \tau = e^{-\tau t} - 1 + \tau = e^{-\tau t} \rightarrow s(t) = (e^{-\tau t}) u(t)$$

مسئله ۲۳



شکل مسئله ۲۲

حل: با توجه به شکل مدار درین

$$v_s = v_c + i_c = v_c + \frac{dv_c}{dt} = v_c + Dv_c \rightarrow v_c = \frac{1}{D+1} v_s \rightarrow i_c = \frac{dv_c}{dt} = Dv_c = \frac{D}{D+1} v_s$$

$$\textcircled{A} \text{) کار KCL} \rightarrow -i_s + \frac{v_s}{1} + i_c = 0 \rightarrow -i_s + \frac{v_s}{1} + \frac{D}{D+1} v_s = 0$$

$$\rightarrow (1+D)v_s = (D+1)i_s \rightarrow \frac{dv_s}{dt} + v_s = \frac{di_s}{dt} + i_s = -e^{-t} u(t) + \delta(t) + e^{-t} u(t) = \delta(t)$$

$$\text{در } t=0 \text{ مدار مذکور متناسب با } 1+D=0 \rightarrow s = -\frac{1}{\tau} \rightarrow v_s(t) = Ke^{-\frac{1}{\tau} t}, \quad t \geq 0$$

برای  $t=0$  خارج اتصال کردن، بروز تابدیر این داریم.

$$i_s(s) = \frac{1}{1+1} i_s(s) = \frac{1}{2} A \rightarrow v_s(s) = \frac{1}{2} \rightarrow K = \frac{1}{2} \rightarrow v_s(t) = \frac{1}{2} u(t) e^{-\frac{1}{2} t}$$

برای محاسبه پاسخ کامل ابتدا پاسخ ورودی صفر را بدست می‌آوریم

$$l_1(t) = + \rightarrow \tau \frac{dy}{dt} + y_1 = + \rightarrow y_1(t) = K e^{-\frac{\tau t}{\tau}} , \quad t > 0$$

$$y_1(0) = y_1(\infty) = -1 \rightarrow K = -1 \rightarrow y_1(t) = -e^{-\frac{\tau t}{\tau}}$$

پاسخ کامل برابر مجموع پاسخ درودی صفر و پاسخ حالت صفر می‌باشد.

$$y_2(t) = \frac{1}{\tau} u(t) e^{-\frac{\tau t}{\tau}} - e^{-\frac{\tau t}{\tau}} = -\frac{1}{\tau} u(t) e^{-\frac{\tau t}{\tau}}$$

### ۷۴) مسئله

۱) پاسخ ضربه معادلات دیفرانسیل زیر را تعیین کنید

$$1) \frac{d'y}{dt'} + \tau \frac{dy}{dt} + \tau y = \tau \frac{d\omega}{dt} + \omega \quad 2) \frac{d'y}{dt'} + \tau \frac{dy}{dt} + \tau \frac{dy}{dt} + \tau y = \frac{d\omega}{dt'} + \tau \frac{d\omega}{dt} + \tau \omega$$

$$3) \frac{d'y}{dt'} + \tau \frac{dy}{dt} + \tau y = \frac{d\omega}{dt} + \tau \omega \quad 4) \frac{d'y}{dt'} + \tau \frac{dy}{dt} + \tau y = \tau \frac{d\omega}{dt'} + \omega$$

$$5) \frac{d'y}{dt'} + \tau \frac{dy}{dt} + \tau y = \frac{d\omega}{dt} + \omega \quad 6) \frac{d'y}{dt'} + \tau \frac{dy}{dt} + \tau y = \tau \frac{d\omega}{dt'} + \omega$$

حل: در معادلات دیفرانسیل شامل تابع ضربه پاسخ علاوه بر پاسخ عمومی و خصوصی شامل توابع زیر:

$\sum_{n=0}^{\infty} K_n \delta^{(n)}(t)$  نیز می‌باشد که در آن  $n$  پشتین درجه مشتقات خروجی و  $m$  پیشترین درجه مشتقات تابع ضربه است. با در نظر گرفتن این موضع به حل معادلات فوق می‌پردازیم ( واضح است که اگر  $n-m < 0$  باشد پاسخ شامل ضربه ای نخواهد بود)

$$\omega(t) = \delta(t) \rightarrow y(t) = h(t)$$

$$1) \frac{d'y}{dt'} + \tau \frac{dy}{dt} + \tau y = \tau \delta^{(1)}(t) + \delta(t)$$

$$\text{مشتقه}: y' + \tau y + \tau = 0 \rightarrow y = -1, -\tau \rightarrow y(t) = A e^{-t} + B e^{-\tau t}$$

$$2) \frac{d'y}{dt'} + \tau \frac{dy}{dt} + \tau y = \delta^{(1)}(t) + \delta(t)$$

$$\text{مشتقه}: y' + \tau y + \tau = 0 \rightarrow y = -1 \pm j \rightarrow y(t) = e^{-t} (A \cos t + B \sin t)$$

$$3) \frac{d'y}{dt'} + \tau \frac{dy}{dt} + \tau y = \delta^{(1)}(t) + \delta(t)$$

$$\text{مشتقه}: y' + \tau y + \tau = 0 \rightarrow y = -\tau, -1 \rightarrow y(t) = (A + Bt) e^{-\tau t}$$



$$v) \frac{d^2y}{dt^2} + \tau \frac{dy}{dt} + \gamma y = \delta^{(0)}(t) + \tau \delta^{(1)}(t) + \gamma \delta(t)$$

معادله دیگر:  $y' + \tau y' + \gamma y = 0 \rightarrow y = -1, -1 \pm j$

$$\rightarrow y(t) = Ae^{-\tau t} + e^{-\tau t} (B \cos t + C \sin t)$$

$$g) \frac{d^2y}{dt^2} + \tau \frac{dy}{dt} + \gamma y = \tau \delta^{(0)}(t) + \delta(t)$$

معادله دیگر:  $y' + \tau y + \gamma = 0 \rightarrow y = -1, -1 \rightarrow y(t) = Ae^{-\tau t} + Be^{-\tau t} + K_0 \delta(t)$

$$r) \frac{d^2y}{dt^2} + \tau \frac{dy}{dt} + \gamma y = \tau \delta^{(0)}(t) + \delta(t)$$

معادله دیگر:  $y' + \tau y + \gamma = 0 \rightarrow y = -1, -1$

$$\rightarrow y(t) = Ae^{-\tau t} + Be^{-\tau t} + K_0 \delta(t) + K_1 \delta^{(0)}(t)$$

### مثال ۷۵

کامپونن در سیستم ترانزیشن داده شده را مطابق و رسم کنید.



حل: با توجه به شکل ترکیب مجموعه خواهد شد.

$$v(t) = i_s(t) * h(t) \quad , \quad i_s(t) = u(t)$$

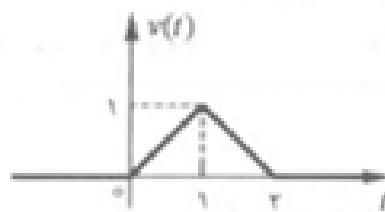
$$0 < t < r \rightarrow h(t) = 1 \rightarrow v(t) = \int_0^t h(t') i_s(t-t') dt' = \int_0^t u(t-t') dt = -r(t-t') \Big|_0^t \\ = -r(0) + r(t) = t$$

$$r < t < \tau \rightarrow h(t) = -1 \rightarrow v(t) = v(r) + \int_r^t -i_s(t-t') dt' = r - \int_r^t u(t-t') dt' \\ = r(t-t') \Big|_r^t + r = r(0) - r(\tau-r) + r = -r + r = -r + r = 0$$

$$t > \tau \rightarrow h(t) = 0 \rightarrow v(t) = v(\tau) + \int_0^t a \times I_\epsilon(t-t') dt' = v(\tau) = 0$$

$$\rightarrow v(t) = \begin{cases} t & , -\tau < t < 0 \\ -t + \tau & , 0 < t < \tau \\ 0 & , t > \tau \end{cases}$$

بنابراین  $v(t)$  را بصورت ذیر می‌توان رسم کرد.



### مسئله ۲۶

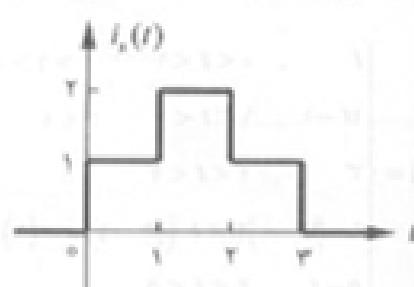
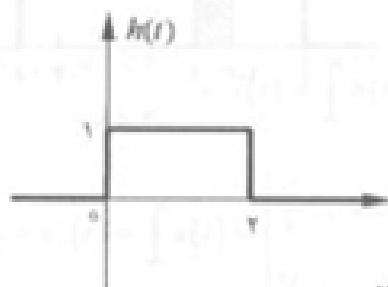
- (( اگر بدانیم پاسخ ضربه مداری بصورت  $h(t)$  مسئله ۲۵ باشد، پاسخ حالت صفر این مدار را به ورودی  $i_s(t)$  مسئله ۲۵ ، بدون استفاده از انتگرال کاتولوشن بدست آورید .

حل : از آنجا که  $h(t) = i_s(t)$  می‌باشد لذا پاسخ حالت صفر خواسته شده پاسخ پنه بوده که با انتگرال کمیری از پاسخ ضربه  $h(t)$  بدست می‌آید که با توجه به شکل موج  $h(t)$  داریم

$$h(t) = \begin{cases} 1 & , -\tau < t < 0 \\ -1 & , 0 < t < \tau \\ 0 & , t > \tau \end{cases}, \quad s(t) = \int_0^t h(t) dt = \begin{cases} t & , -\tau < t < 0 \\ -t + \tau & , 0 < t < \tau \\ 0 & , t > \tau \end{cases}$$

### مسئله ۲۷

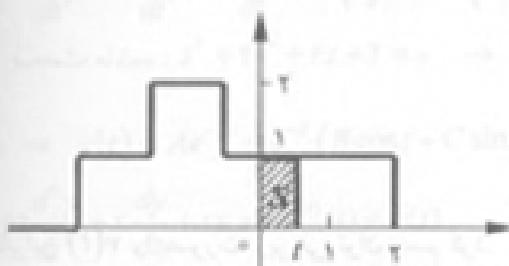
- (( کاتولوشن دو سینکال داده شده را محاسبه و رسم کنید .



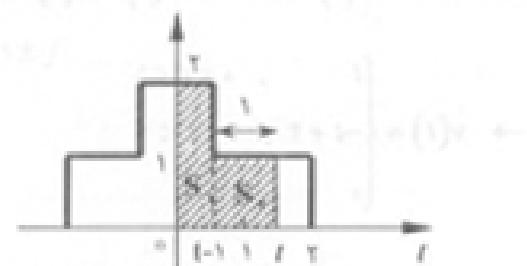
شکل مسئله ۲۷



حل: برای حل مسئله از شکل توابع را سطح زیر منحنی آنها استفاده خواهیم کرد (روش ترسیم).

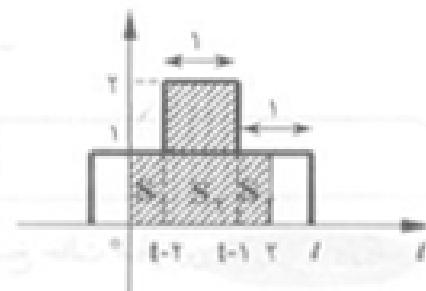


$$1 < t < 2 \rightarrow v(t) = S = 1$$



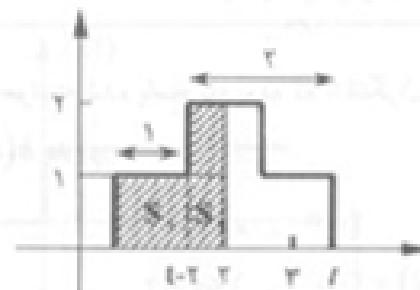
$$1 < t < T \rightarrow v(t) = S_1 + S_2 = 2(T-1) + 1 = M - 1$$

$$T < t < T+1 \rightarrow v(t) = S_1 + S_2 + S_3 = (T-1) + 1 + (1-(T-1))$$

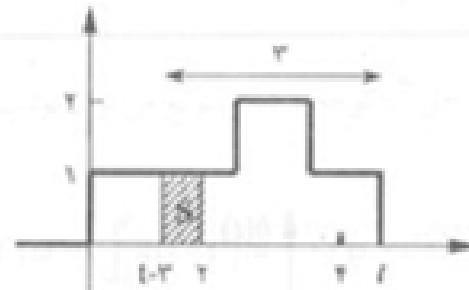


$$(1) \rightarrow M = 2T + 1 \rightarrow S_3 = 1 \rightarrow S_3 = 1$$

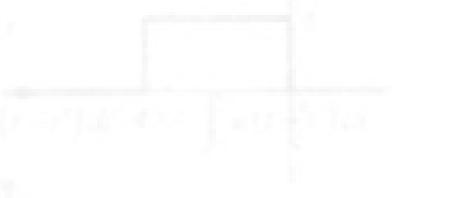
$$T < t < T+1 \rightarrow v(t) = S_1 + S_2 = 1 + T(1-(T-1)) = 1 - M$$



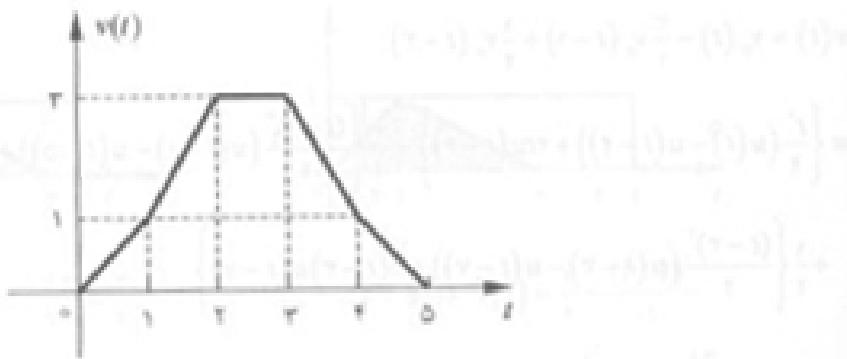
$$T < t < \delta \rightarrow v(t) = S = (T-(T-\tau)) = \delta - T$$



$$\begin{aligned} & 0 < t < 1, \quad 1 < t < 2 \\ \Rightarrow v(t) = & \begin{cases} T & , \quad 1 < t < T \\ M-1 & , \quad 1 < t < T \\ \delta-T & , \quad T < t < \delta \\ 0-T & , \quad T < t < \delta \end{cases} \end{aligned}$$



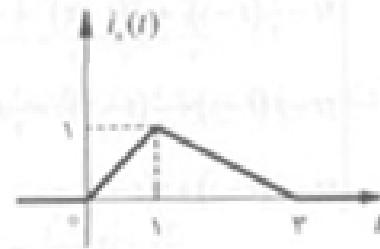
نمودار این نتیجه در نظر گرفته شد  $v(t)$  باشد.



مسئله ۷۸

۱) پاسخ حالت صفر را به دو طریق بدست آورید.

- ۱- بدون استفاده از انتگرال کاتولوشن  
۲- با استفاده از انتگرال کاتولوشن



شکل مسئله ۷۸

حل : ۱- با توجه به خطی و غیرخطی بودن مدار با زمان و بدون نگارگیری انتگرال کاتولوشن درج :

$$\begin{aligned} i_s(t) &= t(u(t) - u(t-\tau)) + \left(\frac{\tau}{\tau} - \frac{t}{\tau}\right)(u(t-\tau) - u(t-\tau)) \\ &= tu(t) - \frac{\tau}{\tau}(t-\tau)u(t-\tau) + \frac{\tau}{\tau}(t-\tau)u(t-\tau) = r(t) - \frac{\tau}{\tau}r(t-\tau) + \frac{\tau}{\tau}r(t-\tau) \end{aligned}$$

پاسخ شب با دوبار انتگرال کگری از پاسخ ضربه بدست من آید

$$h(t) = \begin{cases} 1, & 0 < t < 1 \\ 0, & t \geq 1 \end{cases} \rightarrow s(t) = \int h(t) dt = \begin{cases} t, & 0 < t < 1 \\ 1, & t \geq 1 \end{cases}$$

$$\text{پاسخ شب} = v_s(t) = \int s(t) = \begin{cases} \frac{t^2}{2}, & 0 < t < 1 \\ 1, & t \geq 1 \end{cases} = \frac{t^2}{2}(u(t) - u(t-\tau)) + \tau u(t-\tau)$$

و پاسخ حالت صفر به وروزی  $i_s(t) = v_s(t)$  با خواهد شد

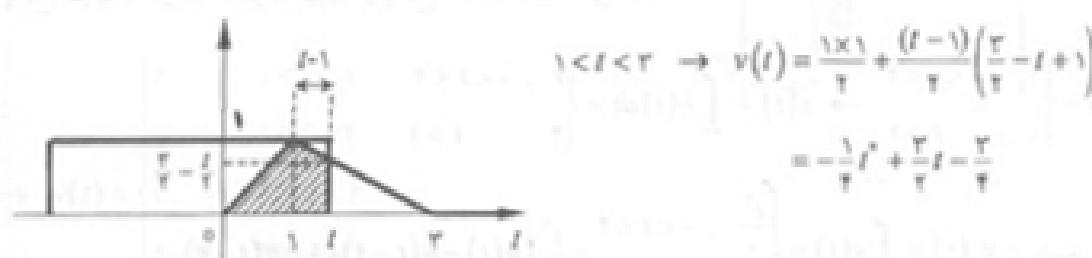
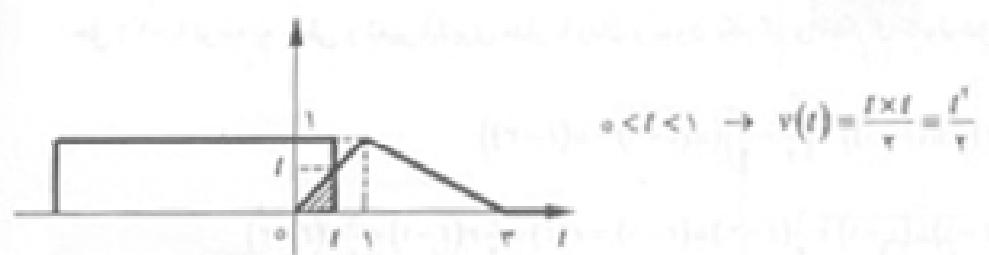


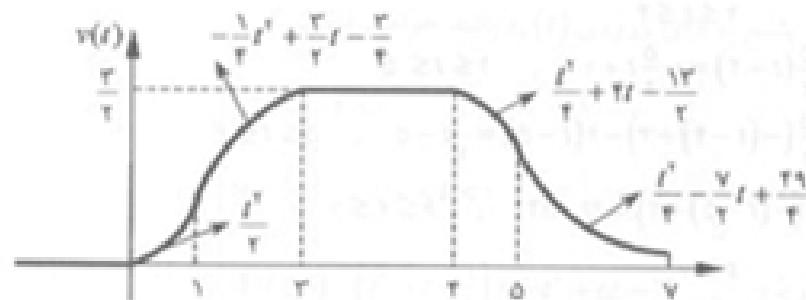
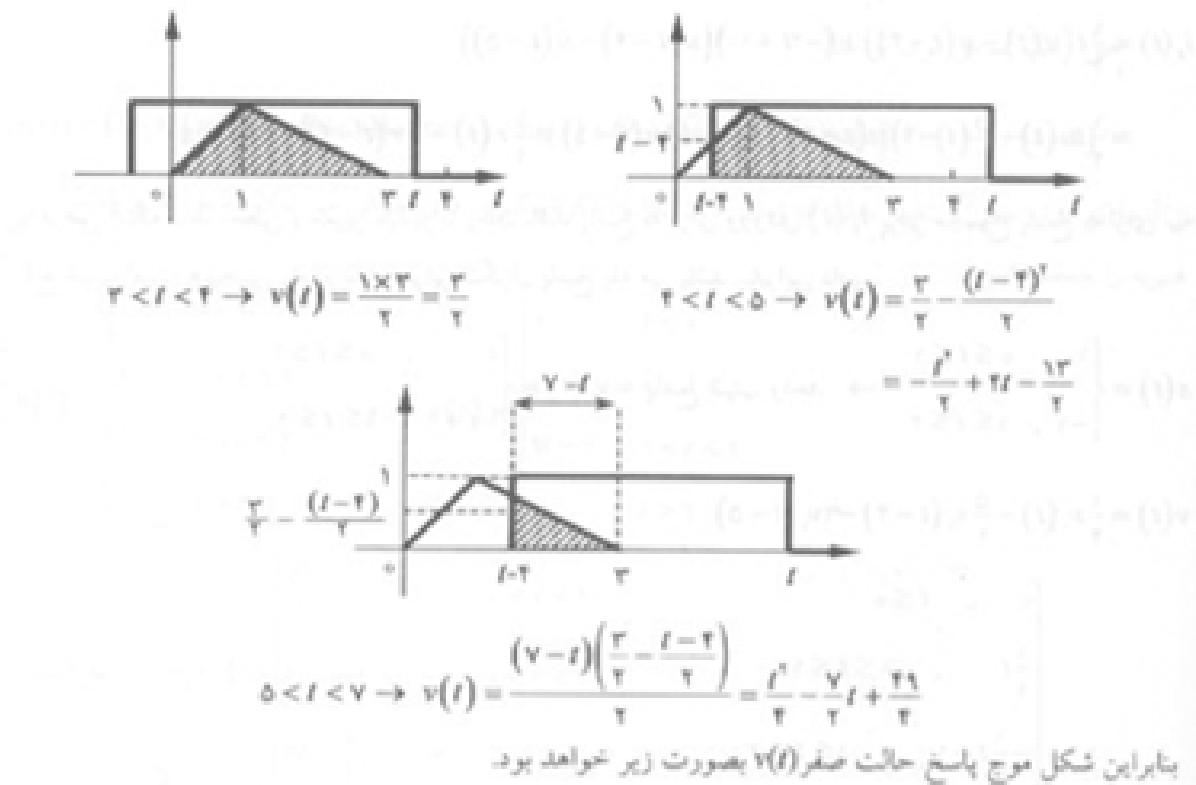
www.

$$\begin{aligned}
 v(t) &= v_0(t) - \frac{\tau}{\tau} v_0(t-\tau) + \frac{1}{\tau} v_0(t-\tau) \\
 &= \left[ \frac{t'}{\tau} (u(t) - u(t-\tau)) + \tau u(t-\tau) \right] - \frac{\tau}{\tau} \left[ \frac{(t-\tau)}{\tau} (u(t-\tau) - u(t-\delta)) + \tau(t-\tau) u(t-\delta) \right] \\
 &\quad + \frac{1}{\tau} \left[ \frac{(t-\tau)}{\tau} (u(t-\tau) - u(t-\gamma)) + \tau(t-\tau) u(t-\gamma) \right]
 \end{aligned}$$

$$\rightarrow v(t) = \begin{cases} \frac{t'}{\tau}, & 0 < t < \tau \\ \frac{t'}{\tau} - \frac{\tau}{\tau} (t-\tau)' = -\frac{1}{\tau} t' + \frac{\tau}{\tau} t - \frac{\tau}{\tau}, & \tau < t < \delta \\ \frac{t'}{\tau} - \frac{\tau}{\tau} (t-\tau)' + \frac{1}{\tau} (t-\tau)' = \frac{\tau}{\tau}, & \tau < t < \delta \\ \tau - \frac{\tau}{\tau} (t-\tau)' + \frac{1}{\tau} (t-\tau)' = -\frac{1}{\tau} t' + \tau - \frac{\tau}{\tau}, & \delta < t < \gamma \\ \tau - \frac{\tau}{\tau} (t-\tau)' + \frac{1}{\tau} (t-\tau)' = \frac{1}{\tau} t' - \frac{\tau}{\tau} t + \frac{\tau}{\tau}, & \delta < t < \gamma \\ \tau - \frac{\tau}{\tau} (t-\tau)' + \tau (t-\tau) = 0, & t > \gamma \end{cases}$$

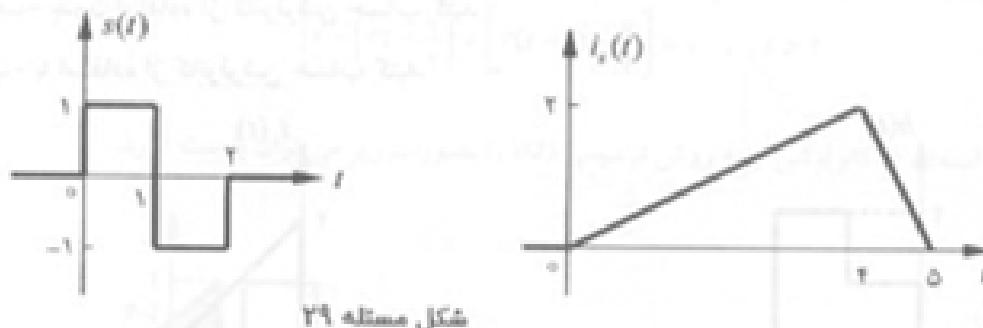
۱- مطالعه استفاده از انتگرال کارل لوبن و به روش ترسیم  $v(t)$  را بدست می‌آوریم.





### مسئله ۲۹

۱) پاسخ یکه مداری داده شده است. پاسخ حالت صفر را برای ورودی  $(t)$ ، بدست اورید.



حل: من توان نوشت.



$$\begin{aligned} i_r(t) &= \frac{1}{\tau} f(u(t) - u(t-\tau)) + (-U + 1)(u(t-\tau) - u(t-\delta)) \\ &= \frac{1}{\tau} fu(t) - \frac{\delta}{\tau}(t-\tau)u(t-\tau) - \tau(t-\delta)u(t-\delta) = \frac{1}{\tau} f(t) - \frac{\delta}{\tau}f(t-\tau) - \tau f(t-\delta) \end{aligned}$$

با فرض اینکه مدار خطی و تغیر تابع برای زمان باشد پاسخ به ازای ورودی  $(t)$  برای مجموع پاسخ به ازای سیگنال شبب است همچنان پاسخ شبب برای انتگرال پاسخ پنهان باشد بهترین داریم

$$x(t) = \begin{cases} 1, & 0 \leq t \leq \tau \\ -1, & \tau \leq t \leq T \end{cases} \Rightarrow \text{پاسخ شبب واحد} = v_i(t) = \begin{cases} t, & 0 \leq t \leq \tau \\ -\tau + t, & \tau \leq t \leq T \end{cases}$$

$$v(t) = \frac{1}{\tau} v_i(t) - \frac{\delta}{\tau} v_i(t-\tau) - \tau v_i(t-\delta)$$

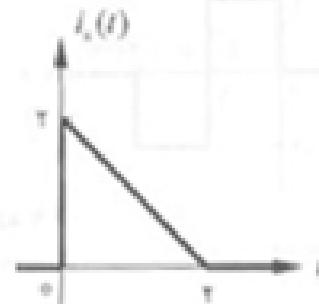
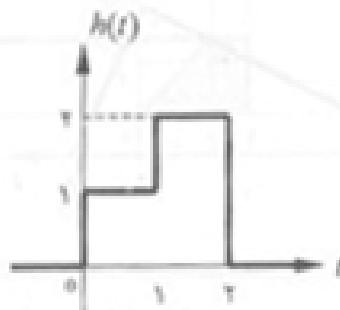
$$\begin{aligned} \rightarrow v(t) &= \begin{cases} 0, & t \leq 0 \\ \frac{1}{\tau}t, & 0 \leq t \leq \tau \\ -\frac{1}{\tau}t + \tau, & \tau \leq t \leq \delta \end{cases} \\ &= \begin{cases} 0, & 0 \leq t \leq \tau \\ -\frac{\delta}{\tau}(t-\tau) = -\frac{\delta}{\tau}t + \tau, & \tau \leq t \leq \delta \\ -\frac{\delta}{\tau}(-t+\tau) - \tau(t-\delta) = \frac{\delta}{\tau}t - \delta, & \delta \leq t \leq T \\ -\tau(-t+\delta) = \tau - \tau t, & T \leq t \leq V \\ 0, & t \geq V \end{cases} \end{aligned}$$

### مسئله ۳۰

۱) درودی یک مدار خطی تغیر تابع برای زمان و پاسخ ضربه آن داده شده اند از پاسخ حالت صفر را :

الف - بدون استفاده از کاتولوژن حساب کنید.

ب - با استفاده از کاتولوژن حساب کنید.



شکل ۳۰-۳۸۱



حل : اگر  $-\alpha$  نویان نوشته

$$i_s(t) = (\tau - t)(u(t) - u(t - \tau)) = \tau u(t) - t u(t) + (\tau - t)u(t - \tau) = \tau u(t) - r(t) + r(t - \tau)$$

از آنجا که مدار خطی و تغییرنامیدار با زمان است لذا با انتگرال گیری های متداول مس تراکن پاسخ بهله و پاسخ ضربه را بدست آورده

$$h(t) = \begin{cases} 0 & , \quad t < 0 \\ \tau & , \quad 0 < t < \tau \\ \tau & , \quad \tau < t < T \\ 0 & , \quad t > T \end{cases} \rightarrow s(t) = \begin{cases} 0 & , \quad t < 0 \\ t & , \quad 0 < t < \tau \\ \tau - \tau & , \quad \tau < t < T \\ 0 & , \quad t > T \end{cases}$$

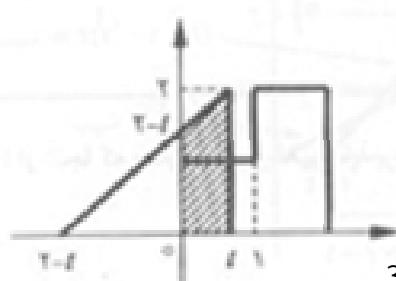
$$\text{پاسخ شب} = v_s(t) = \begin{cases} \frac{t^2}{\tau} & , \quad 0 < t < \tau \\ t^2 - t + \frac{\tau}{\tau} & , \quad \tau < t < T \\ \tau t - \frac{\tau^2}{\tau} & , \quad t > T \end{cases}$$

برای این اگر پاسخ به ایجاد درجاتی  $i_s(t)$  کند خواهیم داشت

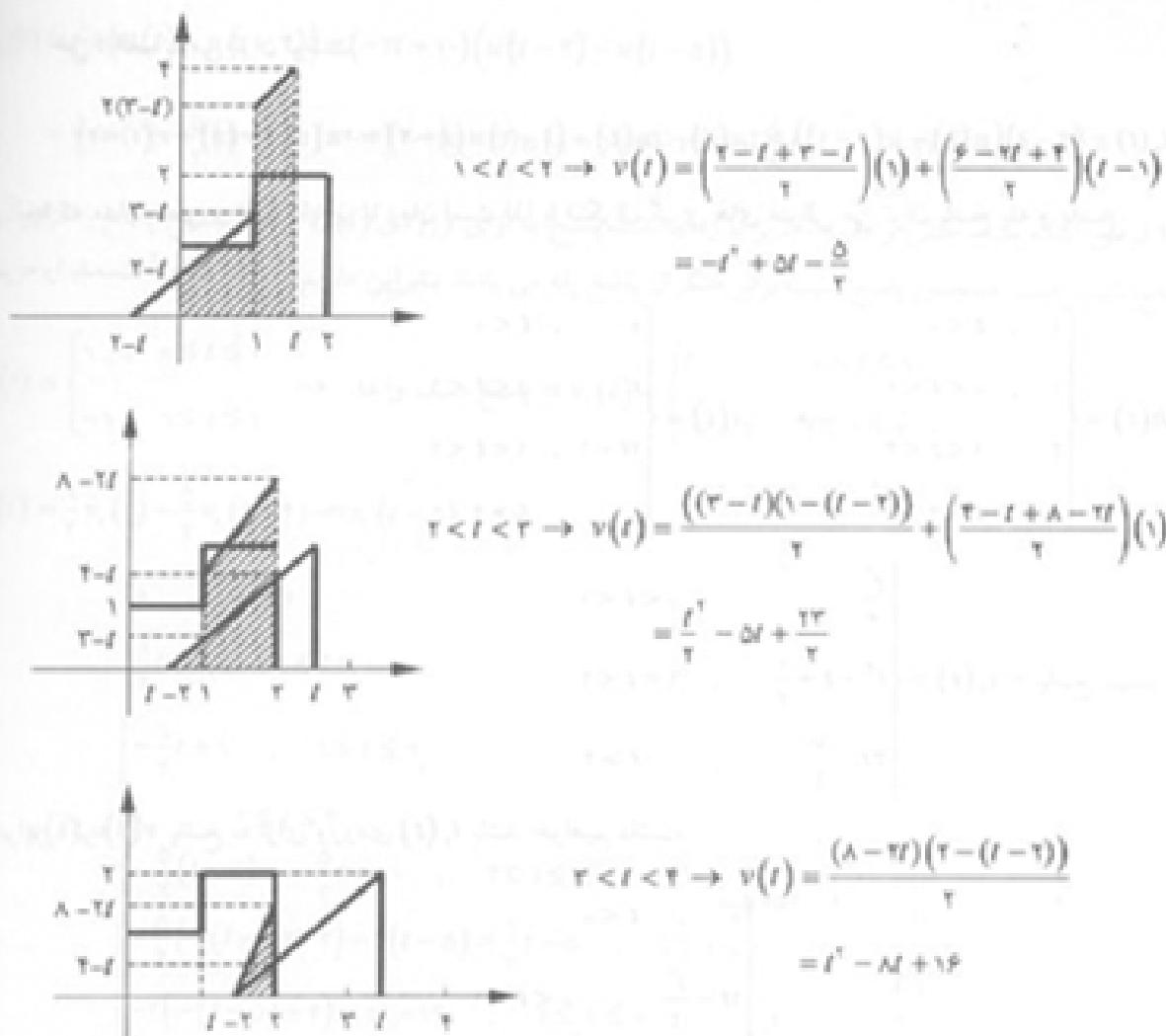
$$v(t) = u(t) - v_s(t) + v_i(t - \tau) =$$

$$\begin{cases} 0 & , \quad t < 0 \\ \tau - \frac{t^2}{\tau} & , \quad 0 < t < \tau \\ \tau(\tau - \tau) - \left( t^2 - t + \frac{\tau}{\tau} \right) = -t^2 + 2t - \frac{\tau^2}{\tau} & , \quad \tau < t < T \\ \tau - \left( \tau t - \frac{\tau^2}{\tau} \right) + \frac{(t - \tau)^2}{\tau} = \frac{t^2}{\tau} - 2t + \frac{2\tau}{\tau} & , \quad T < t < T \\ \tau - \left( \tau t - \frac{\tau^2}{\tau} \right) + \left[ (t - \tau)^2 - (t - \tau) + \frac{\tau}{\tau} \right] = t^2 - 2t + \tau^2 & , \quad T < t < T \\ \tau - \left( \tau t - \frac{\tau^2}{\tau} \right) + \left[ \tau(t - \tau) - \frac{\tau^2}{\tau} \right] = 0 & , \quad t > T \end{cases}$$

ب - با استفاده از کثتوارشون  $\tau$  به روش ترسیمی  $v(t)$  را بصریت (بر مبنای نویان بدست آورده)

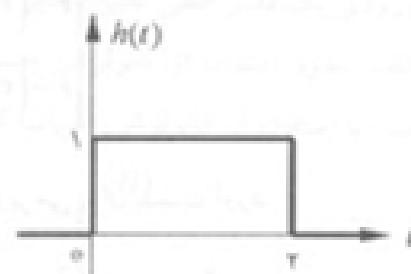
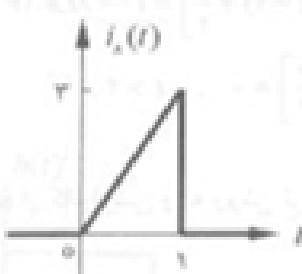


$$0 < t < \tau \rightarrow v(t) = \left( \frac{\tau - t + \tau}{\tau} \right)(t) = \tau - \frac{t^2}{\tau}$$



## مسئله ۳۱

۱) پاسخ حالت صفر را بدست آورید. (مدار خطی و تغییر ناپذیر با زمان است).



شکل مسئله ۳۱

حل: از آنجا که مدار خطی و تغییر ناپذیر است می‌توان نوشت:



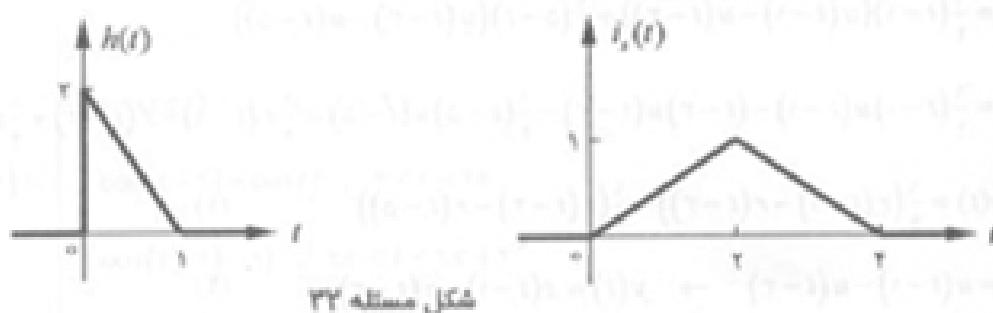
$$i_s(t) = \tau I(u(t) - u(t-\tau)) = \tau Iu(t) - \tau(u(t-\tau) - u(t-\tau)) = \tau Iu(t) - \tau Iu(t-\tau) = \tau Iu(t) - \tau Iu(t-\tau)$$

$$h(t) = \begin{cases} 0 & , t < 0 \\ 1 & , 0 < t < \tau \\ 0 & , t > \tau \end{cases} \rightarrow s(t) = \begin{cases} 0 & , t < 0 \\ t & , 0 < t < \tau \\ \tau & , t > \tau \end{cases} \Rightarrow \text{پاسخ} = v_i(t) = \begin{cases} 0 & , t < 0 \\ \frac{t'}{\tau} & , 0 < t < \tau \\ \tau - \tau & , t > \tau \end{cases}$$

$$v(t) = \tau v_i(t) - \tau v_i(t-\tau) - \tau s(t-\tau) = \begin{cases} 0 & , t \leq 0 \\ \tau \frac{t'}{\tau} & , 0 < t < \tau \\ \tau \frac{t'}{\tau} - \tau \frac{(t-\tau)^2}{\tau} - \tau(t-\tau) = \frac{\tau}{\tau} & , \tau < t < 2\tau \\ \tau(\tau - \tau) - \tau \frac{(t-\tau)^2}{\tau} - \tau(t-\tau) = -\frac{\tau}{\tau} t^2 + \tau t - \frac{\tau}{\tau} & , 2\tau < t < 3\tau \\ \tau(\tau - \tau) - \tau(\tau(t-\tau) - \tau) - \tau(\tau) = 0 & , t > 3\tau \end{cases}$$

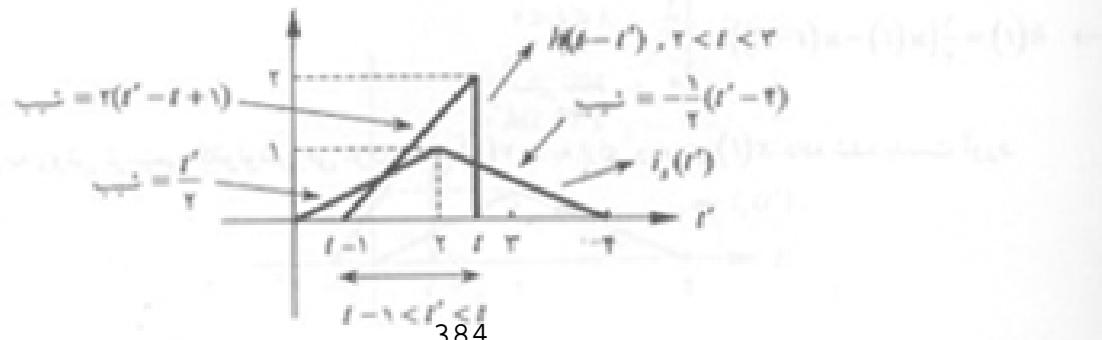
### مسئله ۳۷

(۱) پاسخ حالت صفر را در فاصله  $0 \leq t \leq 2\tau$  تهییون کنید. (مدار خطی و تغییر نامدیر با زمان است)



شکل مسئله ۳۷

حل: با بکارگیری انتگرال کاتولوشن و با استفاده از روش ترسیم داریم





$$t < t < \tau \rightarrow v(t) = i_s(t) * h(t) = \int_{t-\tau}^t i_s(t') h(t-t') dt'$$

$$\rightarrow v(t) = \int_{t-\tau}^t \frac{1}{\tau} t' (\tau - \tau(t-t')) dt' + \int_0^{\tau} (\tau - \frac{1}{\tau} t') (\tau - \tau(t-t')) dt' = \frac{t}{\tau} - \tau t^2 + \frac{1}{\tau} t - \frac{\tau}{t}$$

مسئله ۳۳

(ا) اگر در یک مدار خطی ر تغیرات پذیر با زمان برای درودی  $x(t)$  پاسخ حالت صفر  $y(t)$  حاصل شده است. پاسخ را برای سایر نقاط

$$x(t) = \begin{cases} \sin t & 0 \leq t \leq \pi \\ 0 & \text{سایر نقاط} \end{cases}$$

(ب) کاتولوشن  $y(t)$  را تعیین کند.



شکل مسئله ۳۳

حل: اگر سیاست زوجی به شکل مسئله می توان نوشت

$$y(t) = \frac{1}{\tau}(t-\tau)(u(t-\tau)-u(t-\tau)) + \frac{1}{\tau}(2\tau-t)(u(t-\tau)-u(t-2\tau))$$

$$= \frac{1}{\tau}(t-\tau)u(t-\tau) - (t-\tau)u(t-\tau) - \frac{1}{\tau}(t-2\tau)u(t-2\tau) = \frac{1}{\tau}r(t-\tau) - r(t-\tau) + \frac{1}{\tau}r(t-2\tau)$$

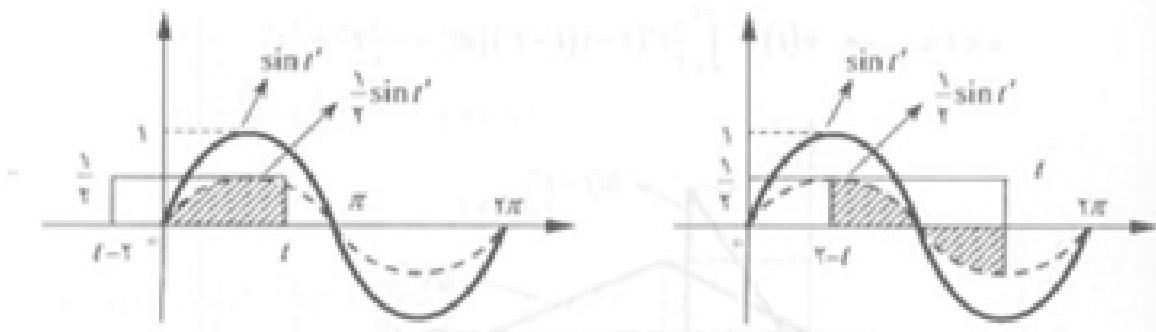
$$\rightarrow y(t) = \frac{1}{\tau}(r(t-\tau) - r(t-2\tau)) - \frac{1}{\tau}(r(t-\tau) - r(t-2\tau)) \quad (1)$$

$$x(t) = u(t-\tau) - u(t-2\tau) \rightarrow y(t) = s(t-\tau) - s(t-2\tau) \quad (2)$$

$$(1) \text{ و } (2) \rightarrow s(t-\tau) = \frac{1}{\tau}(r(t-\tau) - r(t-2\tau)) \rightarrow h(t-\tau) = \frac{1}{\tau}(u(t-\tau) - u(t-2\tau))$$

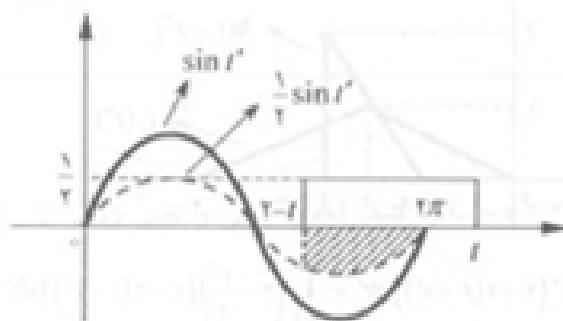
$$\rightarrow h(t) = \frac{1}{\tau}(u(t) - u(t-\tau)) = \begin{cases} \frac{1}{\tau} & 0 < t < \tau \\ 0 & \text{سایر نقاط} \end{cases}$$

سایر این به روش ترسیم کاتولوشن می توان پاسخ  $v(t)$  را بازدید کرد  $x(t)$  را بازدید کنید



$$0 < t < \pi \rightarrow v(t) = \int_0^t \frac{1}{\pi} \sin t' dt' = \frac{1}{\pi} (\cos(t) - 1)$$

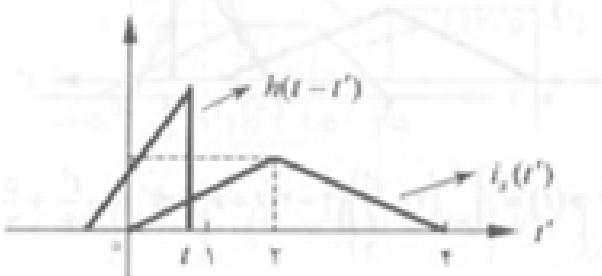
$$\pi < t < 2\pi \rightarrow v(t) = \int_{\pi-t}^{\pi} \frac{1}{\pi} \sin t' dt' = \frac{1}{\pi} (\cos(\pi - t) - \cos(t))$$



$$\pi < t < \pi + \Delta t \rightarrow v(t) = \int_{\pi-t}^{\pi} \frac{1}{\pi} \sin t' dt' = \frac{1}{\pi} (\cos(\pi - t) - 1)$$

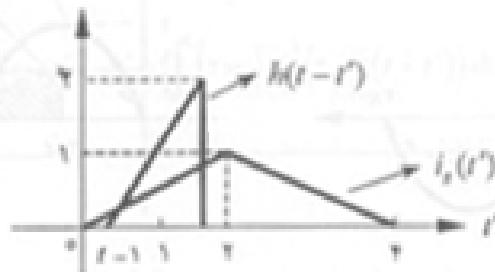
$$\rightarrow v(t) = \begin{cases} 0, & t < 0 \\ \frac{1}{\pi} (\cos(t) - 1), & 0 < t < \pi \\ \frac{1}{\pi} (\cos(\pi - t) - 1), & \pi < t < \pi + \Delta t \\ 0, & t > \pi + \Delta t \end{cases}$$

پس از اینکه  $v(t) = h(t) * i_s(t) = \int_0^t i_s(t') h(t - t') dt'$  را در نظر بگیریم

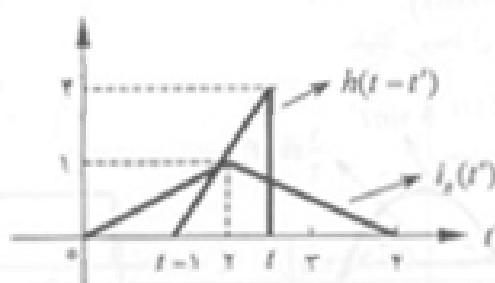




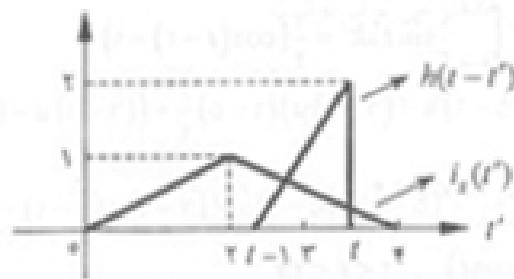
$$0 < t < \tau \rightarrow v(t) = \int_{t-\tau}^t \frac{1}{\tau} t' (\tau - \tau(t-t')) dt' = -\frac{\tau}{\tau} t^2 + \frac{\tau}{\tau} t$$



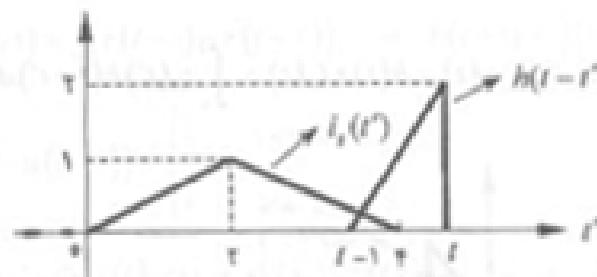
$$\tau < t < 2\tau \rightarrow v(t) = \int_{t-\tau}^t \frac{1}{\tau} t' (\tau - \tau(t-t')) dt' = \frac{\tau}{\tau} t^2 - \frac{\tau}{\tau} t + \frac{\tau}{\tau}$$



$$\tau < t < 2\tau \rightarrow v(t) = \int_{t-\tau}^{\tau} \frac{1}{\tau} t' (\tau - \tau(t-t')) dt' + \int_{\tau}^t \left(1 - \frac{t'}{\tau}\right) (\tau - \tau(t-t')) dt' = \frac{\tau}{\tau} t^2 - \frac{9}{\tau} t' + \frac{11}{\tau} t - \frac{2}{\tau}$$

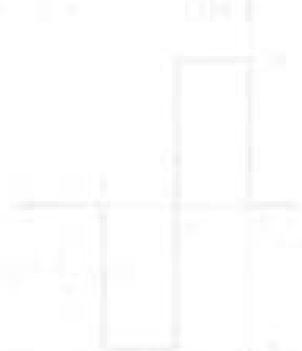


$$\tau < t < 2\tau \rightarrow v(t) = \int_{t-\tau}^{\tau} \left(1 - \frac{t'}{\tau}\right) (\tau - \tau(t-t')) dt' = -\frac{t}{\tau} + \frac{\tau}{\tau}$$



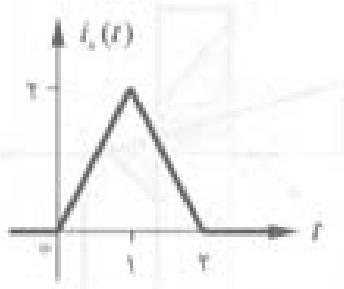
$$\tau < t < 3\tau \rightarrow v(t) = \int_{t-2\tau}^{\tau} \left(1 - \frac{t'}{\tau}\right) (\tau - \tau(t-t')) dt' = -\frac{t^2}{\tau} + \frac{9}{\tau} t' - \frac{15}{\tau} t + \frac{11\tau}{\tau}$$

$$v(t) = \begin{cases} 0 & , \quad t < 0 \\ -\frac{1}{\tau}t^2 + \frac{1}{\tau}t & , \quad 0 < t < 1 \\ -\frac{1}{\tau}t^2 - \frac{1}{\tau}t + \frac{1}{\tau} & , \quad 1 < t < \tau \\ -\frac{1}{\tau}t^2 + \frac{5}{\tau}t^2 + \frac{11}{\tau}t - \frac{2}{\tau} & , \quad \tau < t < \tau \\ -\frac{1}{\tau}t^2 + \frac{5}{\tau}t^2 - \frac{15}{\tau}t + \frac{11\tau}{\tau} & , \quad \tau < t < 0 \\ 0 & , \quad t > 0 \end{cases}$$

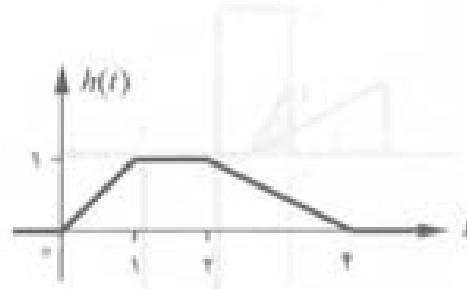


مسطّله  $\tau^2$

(۱) پاسخ حالت صفر را در  $t = \tau/\delta = t$  حساب کنید. (مدار خطی و تغییر ناپذیر با زمان است).

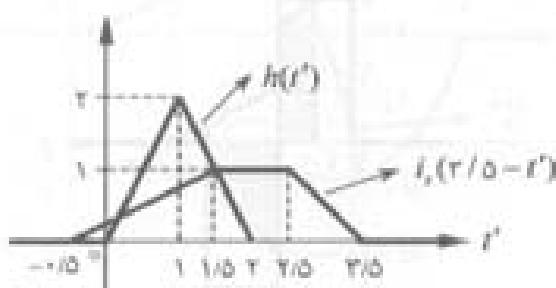


شکل مسطّله ۲۶



حل : با توجه به رابطه انتگرال کاتولوشن داریم

$$v(t) = i_s(t) * h(t) = \int_0^t h(t') i_s(t-t') dt' \rightarrow v(\tau/\delta) = \int_{-\tau/\delta}^{\tau/\delta} h(t') i_s(\tau/\delta - t') dt'$$



$$\rightarrow v(\tau/\delta) = \int_{-\tau/\delta}^0 u'\left(\frac{1}{\tau}t' + \tau/\tau\delta\right) dt' + \int_{-\tau/\delta}^{\tau/\delta} (\tau - u')\left(\frac{1}{\tau}t' + \tau/\tau\delta\right) dt' + \int_{\tau/\delta}^{\tau} (\tau - u') dt' = 1/\tau\pi V$$



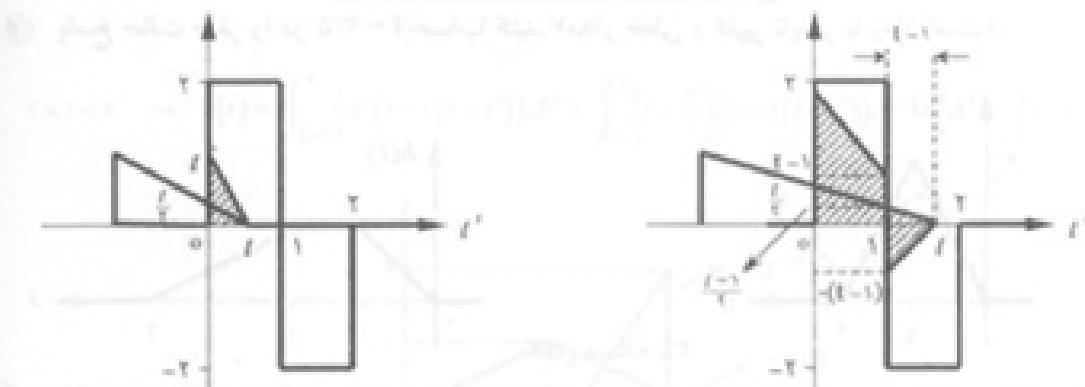
## مسئله ۷۵

۱) با استفاده از کاتولوژن پاسخ حالت صفر را برای درودی  $(t, t)$  تعیین و رسم کنید.



شکل مسئله ۷۵

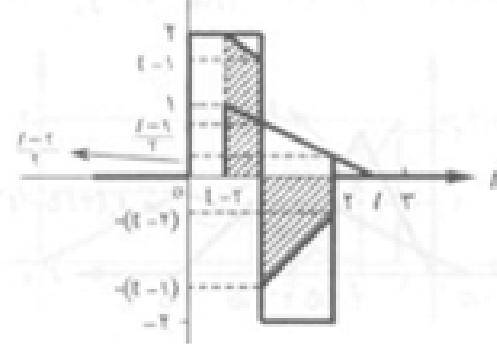
حل: با فرض حقیقی و تغیر تابع بودن مدار و با استفاده از روش ترسیم داریم



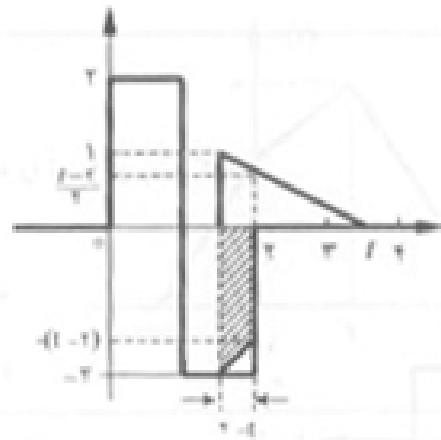
$$0 < t < \gamma \rightarrow v(t) = \frac{t \times t}{\gamma} = \frac{t^2}{\gamma}$$

$$\gamma < t < T \rightarrow v(t) = \left( \frac{T-\gamma+t}{\gamma} \right)(\gamma) + \frac{(t-\gamma)(T-t)}{\gamma}$$

$$= -\frac{t^2}{\gamma} + 2T - \gamma$$



$$\gamma < t < T \rightarrow v(t) = \left( \frac{T+t-\gamma}{\gamma} \right)(\gamma) - \left( \frac{T-\gamma+t-T}{\gamma} \right)(\gamma) = -\frac{t^2}{\gamma} + \frac{2T}{\gamma} - \gamma$$

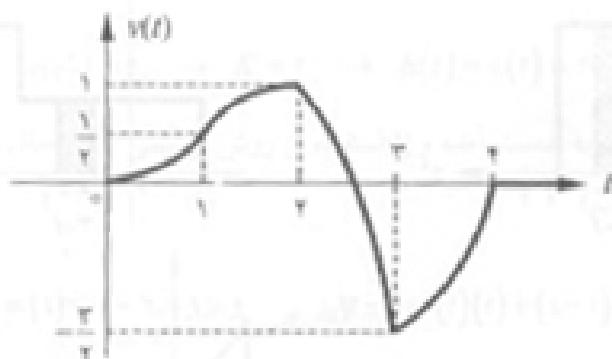


$$-T < t < T \Rightarrow v(t) = -\left(\frac{t-T+T}{T}\right)(1-t) = \frac{t}{T} - 1$$

پس این پاسخ حالت صفر  $v(t)$  بصورت زیر می‌باشد

$$\begin{cases} 0 & , \quad t < -T \\ \frac{t}{T} - 1 & , \quad -T < t < T \\ -\frac{t}{T} + 1 & , \quad T < t < 1 \\ -\frac{t}{T} + T & , \quad T < t < 1 \\ \frac{t}{T} - T & , \quad T < t < 1 \\ 0 & , \quad t > 1 \end{cases}$$

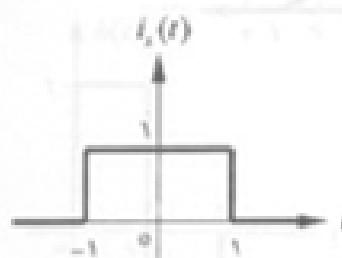
نمودار  $v(t)$  در شکل زیر رسم شده است.



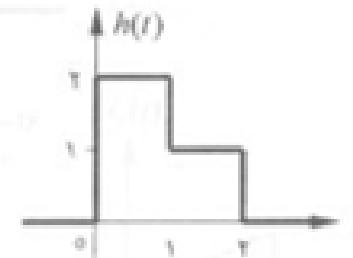


مسئله ۳۶

ا) کاتولوشن در سیگنال داده خده را تعیین و رسم کند.

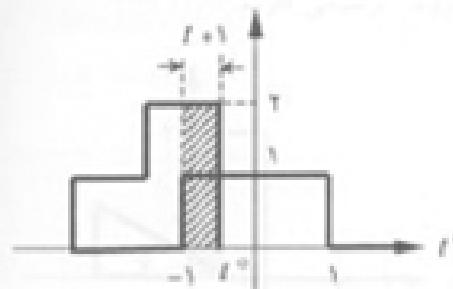


شکل مسئله ۳۶

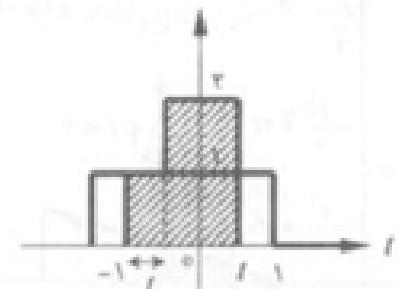


حل: با فرض  $v(t) = I_s(t) * h(t)$  و خطی و تغیر نابذیر بودن دو سیگنال و با استفاده از روش ترسیم

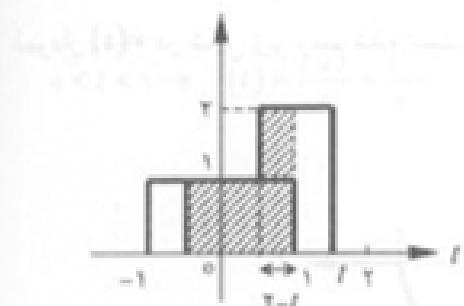
داریم



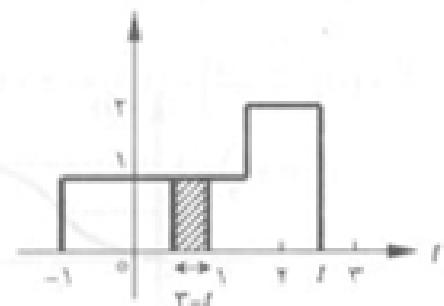
$$-1 < t < 0 \rightarrow v(t) = 0$$



$$0 < t < 1 \rightarrow v(t) = 1$$



$$1 < t < T \rightarrow v(t) = 1$$

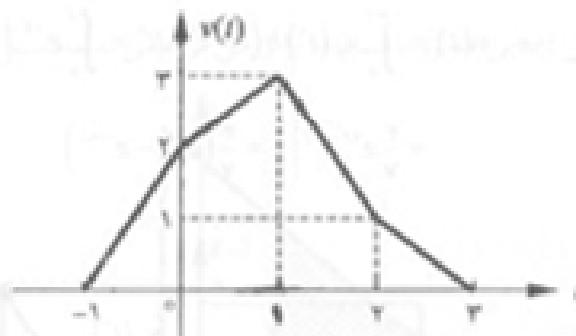


$$T < t < T + 1 \rightarrow v(t) = 1$$

بنابراین کاتولوشن دو سیگنال  $I_s(t) * h(t)$  بصورت زیر خواهد بود که آن را رسم کرد: ایده



$$\rightarrow v(t) = \begin{cases} 0 & , \quad t < -\tau \\ \tau + t & , \quad -\tau < t < 0 \\ t + \tau & , \quad 0 < t < \tau \\ \tau - t & , \quad \tau < t < 2\tau \\ 0 & , \quad t > 2\tau \end{cases}$$



مسئله ۳۷

الف- پاسخ فریب مدار را تعیین کنید.

ب- با استفاده از انتگرال کاتولوشن پاسخ حالت صفر را به ورودی زیر تعیین و رسم کنید.



$$v_s(t) = e^{-t} (u(t) - u(t-\tau))$$

شکل مسئله ۳۷

حل: الف- با توجه به شکل مدار  $v_A = \tau v_s(t)$  و خواصیم داشت:

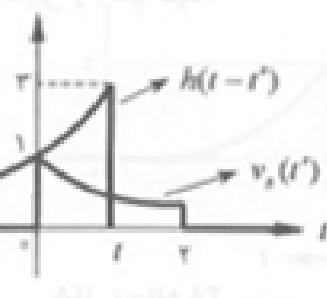
$$\textcircled{A} \quad KCL \rightarrow \frac{v - v_s}{R} + \frac{v}{\tau} + \frac{1}{RC} \frac{dv}{dt} = 0 \rightarrow \frac{dv}{dt} + \frac{1}{\tau} v = \tau v_s(t) = \tau \delta(t)$$

$$\text{از آنجایی که حالت اولیه صفر است لذا } v(0^+) = 0 \rightarrow \frac{dv}{dt} + \frac{1}{\tau} v = 0 \rightarrow v(t) = Ke^{-\frac{t}{\tau}}$$

از آنجایی که حالت اولیه صفر است لذا  $v(0^+) = 0$  و با انتگرال گیری از معادله دیفرانسیل در فاصله  $0 \leq t \leq \tau$  خواهیم داشت:

$$v(\tau^+) - v(0^+) + \int_0^\tau \frac{1}{\tau} v dt = \tau \rightarrow v(\tau^+) = \tau \rightarrow K = \tau \rightarrow h(t) = v(t) = \tau e^{-\frac{t}{\tau}}, \quad t > 0$$

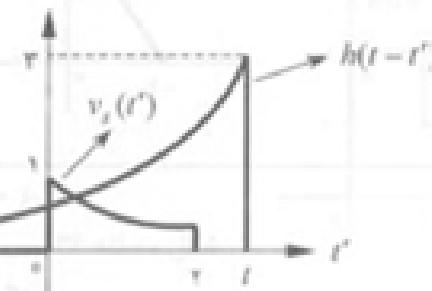
ب- با توجه به پاسخ فریب بدست آمده و با استفاده از روش ترسیم پاسخ حالت صفر را به ازای ورودی  $v_s(t')$  داشته شده محاسبه می کنیم:





$$0 < t < \tau \rightarrow v(t) = \int_0^t v_i(t') h(t-t') dt' = \int_0^t e^{-st'} (\tau e^{-s(\tau-t')}) dt' = \int_0^t \tau e^{st'-s\tau} dt'$$

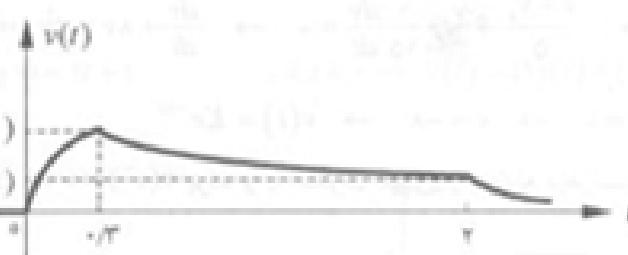
$$= \frac{\tau}{s} e^{st-\tau s} \left[ e^{-st} - e^{-s\tau} \right]$$



$$\tau > t \rightarrow v(t) = \int_t^\tau \tau e^{st'-s\tau} dt' = \frac{\tau}{s} e^{st'-s\tau} \Big|_t^\tau = \frac{\tau}{s} (e^{st-s\tau} - e^{-s\tau})$$

بنابراین پاسخ حالت صفر بصورت زیر خواهد بود که آن را رسم می‌کنیم:

$$\rightarrow v(t) = \begin{cases} 0 & , \quad t < 0 \\ \frac{\tau}{s} (e^{-st} - e^{-s\tau}) & , \quad 0 < t < \tau \\ \frac{\tau}{s} (e^{st-s\tau} - e^{-s\tau}) & , \quad t > \tau \end{cases}$$


**مسئله ۳۸**

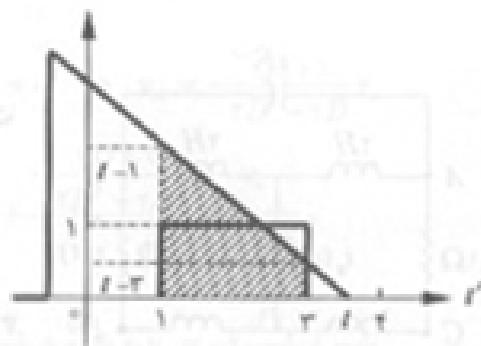
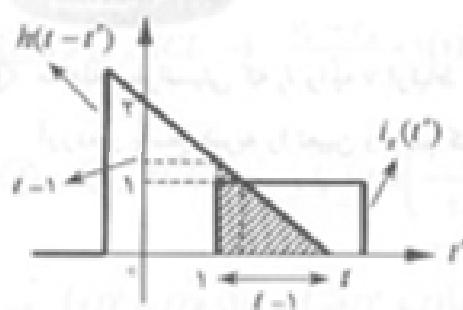
ا) کاتولوژن دو سینکال داده شده را تعیین و رسم کنید.



نمکل مسئله ۳۸



حل: بدین مسئور با استفاده از روش ترسیم به محاسبه کاترلوشن در بازه های مختلف می بردیم:

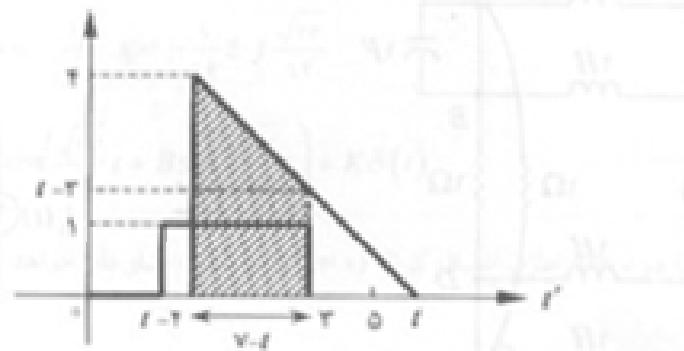


$$t < t < T \Rightarrow v(t) = \frac{(t-r)(t-r)}{r}$$

$$= \frac{t^2 - rt + r^2}{r} = t^2 - rt + \frac{r^2}{r}$$

$$T < t < D \Rightarrow v(t) = \left( \frac{t-r+t+r}{r} \right) (D-r)$$

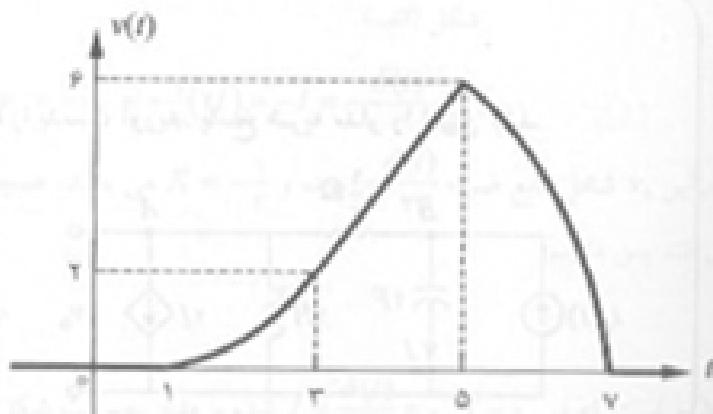
$$= M - r$$



$$D < t < V \Rightarrow v(t) = \left( \frac{t-r+r}{r} \right) (V-t) = -\frac{t^2}{r} + rt + \frac{r^2}{r}$$

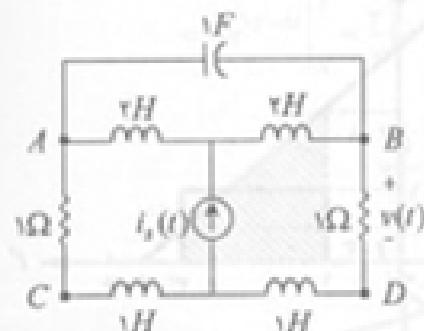
پس این کاترلوشن در نابض صورت زیر خواهد بود که آن را رسم می کنیم:

$$v(t) = \begin{cases} 0 & , \quad t < r \\ \frac{t^2 - rt + r^2}{r} & , \quad r < t < T \\ M - r & , \quad T < t < D \\ -\frac{t^2}{r} + rt + \frac{r^2}{r} & , \quad D < t < V \\ 0 & , \quad t > V \end{cases}$$





مسئله ۳۹

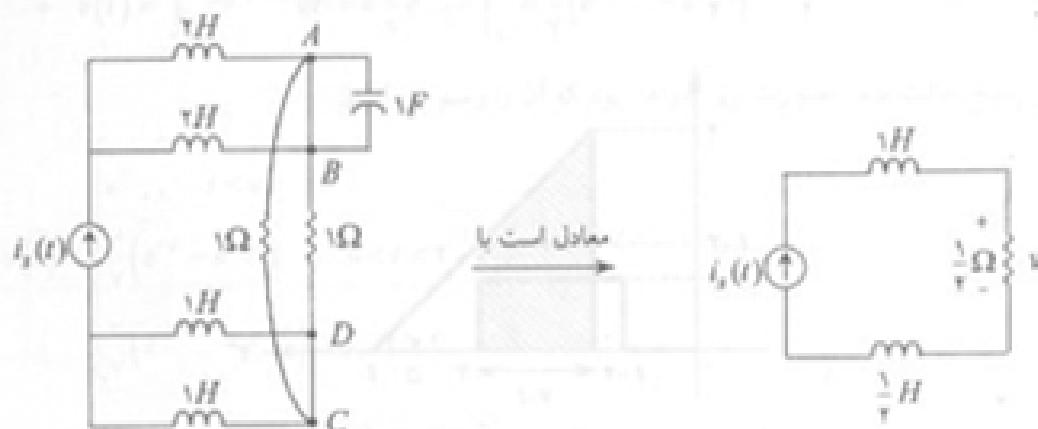


۱) معادله دیفرانسیل که  $v$  را به  $i_s$  ارتباط می دهد بدست آورید و پاسخ ضربه را تعیین و رسم کنید.

شکل مسئله ۳۹

حل: با توجه به تقارن مدار، نقاط  $B$  و  $A$  و همچنین  $D$  و  $C$  هم بتناسب بوده و مدار را من نویان بصورت زیر

رسم کرد

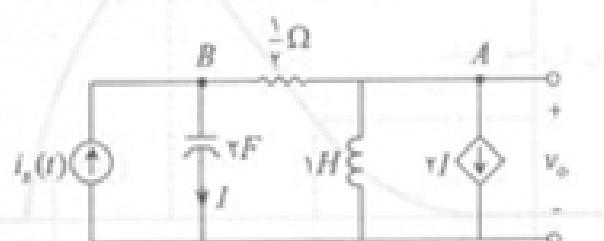


بنابراین داریم

$$v(t) = \frac{1}{\tau} i_s(t) \rightarrow h(t) = v(t) |_{i_s(t)=\delta(t)} = \frac{1}{\tau} \delta(t)$$

مسئله ۴۰

۱) معادله دیفرانسیل ارتباط دهنده  $v_o$  به  $i_s$  را بدست آورید. پاسخ ضربه مدار را تعیین کنید.



شکل مسئله ۴۰

حل: با توجه به شکل مسئله و با بکارگیری تعبیش ابراتوری معادلات انتگرال دیفرانسیل داریم



$$I = \tau \frac{dv_d}{dt} = \tau D v_d, \quad v_d = v_o$$

$$\textcircled{B}, \textcircled{C} KCL \rightarrow \frac{v_o - v_d}{\tau} + \tau(v_d) + \frac{1}{D} v_o = 0 \rightarrow v_d = -\frac{\tau D + 1}{\tau D' + \tau D} v_o$$

$$\textcircled{D}, \textcircled{E} KCL \rightarrow -i_s + \tau D \left( -\frac{\tau D + 1}{\tau D' + \tau D} v_o \right) + \frac{-\frac{\tau D + 1}{\tau D' + \tau D} v_o - v_o}{\tau} = 0 \quad (\textcircled{D}) \times (\textcircled{E}) \rightarrow$$

$$\rightarrow (\tau D' + D + 1) v_o = (-\tau D' + D) i_s \rightarrow \tau \frac{dv_o}{dt} + \frac{dv_o}{dt} + v_o = -\tau \frac{di_s}{dt} + \frac{di_s}{dt}$$

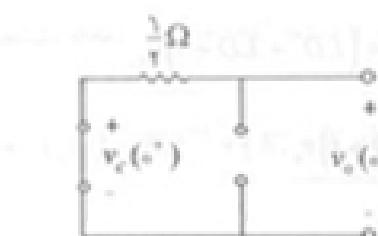
در ادامه با جایگذاری  $i_s(t) = \delta(t)$  را باعث ضربه را بدست خواهیم آورد

$$\tau \frac{dv_o}{dt} + \frac{dv_o}{dt} + v_o = -\tau \delta^{(1)}(t) + \delta^{(1)}(t)$$

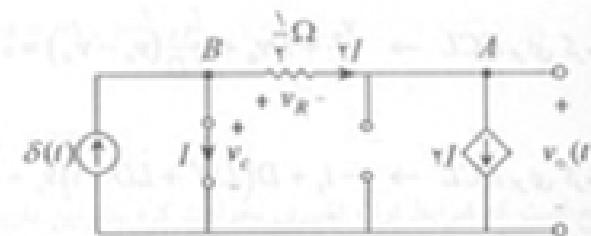
$$\text{مشترکه: } \tau s^2 + s + 1 = 0 \rightarrow s = -\frac{1}{\sqrt{\tau}} \pm j \frac{\sqrt{\tau\tau}}{\sqrt{\tau}}$$

$$\rightarrow v_o(t) = u(t) e^{-\frac{t}{\sqrt{\tau}}} \left( A \cos \frac{\sqrt{\tau\tau}}{\sqrt{\tau}} t + B \sin \frac{\sqrt{\tau\tau}}{\sqrt{\tau}} t \right) + K \delta(t)$$

طبق شکل (الف) در  $t = 0$  عازن اتصال کوئله ( $v_o = 0$ ) و سلف مدار باز خواهد بود و خواهیم داشت.



شکل (ب)



شکل (الف)

$$\tau I + I = \delta(t) \rightarrow I = \frac{\delta(t)}{\tau}, \quad v_o = -v_d = -\frac{1}{\tau}(\tau I) = -I = -\frac{\delta(t)}{\tau}$$

بنابراین  $v_o$  شامل نابع ضربه  $I$  از عازن بخوبی می‌باشد. همچنین عربان ضربه  $I = \frac{\delta(t)}{\tau}$  می‌باشد. بنابراین  $K = -\frac{1}{\tau}$  است.  $v_o(t) = -\frac{\delta(t)}{\tau}$

من کند پس داریم.

$$v_o(t^+) = v_o(t^-) + \frac{1}{\tau} \int_{t^-}^{t^+} \frac{\delta(t)}{\tau} dt = \frac{1}{\tau} V$$

واضح است که در  $t = 0^+$  شده و مدار بصورت شکل (ب) می‌باشد پس داریم

$$v_o(t^+) = v_o(t^-) = \frac{1}{\tau} \rightarrow A = \frac{1}{\tau} \quad \left( \frac{1}{\tau} \sin \omega t + \frac{1}{\tau} \cos \omega t \right)^0 \rightarrow v_o(0) = 0$$



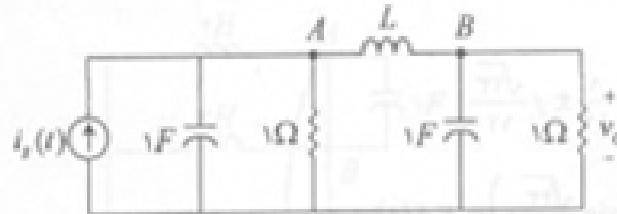
و با انتگرال کسری از معادله دیفرانسیل در فاصله  $0 \leq t < \tau$  را بدست خواهیم آورد.

$$\frac{dv_o(t)}{dt} + \frac{1}{\tau} v_o = u \rightarrow \frac{dv_o(t)}{dt} = -\frac{1}{\tau} \rightarrow -\frac{1}{\tau} A + \frac{\sqrt{\pi}}{\tau} B = -\frac{1}{\tau} \rightarrow B = -\frac{\tau}{\tau \sqrt{\pi}}$$

$$\rightarrow v_o(t) = v_o(0) e^{-\frac{t}{\tau}} \left( \frac{1}{\tau} \cos \frac{\sqrt{\pi}}{\tau} t - \frac{\tau}{\tau \sqrt{\pi}} \sin \frac{\sqrt{\pi}}{\tau} t \right) - \frac{\delta(t)}{\tau}$$

### مسئله ۴۱

- (۱) معادله دیفرانسیل ارتباط دهنده  $i_s$  و  $v_o$  را بنویسید. برای  $L = \tau H$  و  $L = \tau H$  پاسخ ضربه مدار را تعیین کنید.



شکل مسئله ۴۱

حل: با توجه به شکل مسئله و با بکارگیری نهائی ابتووری معادلات انتگرال- دیفرانسیل داریم

$$(B) \text{ از KCL} \rightarrow \frac{v_o}{\tau} + Dv_o + \frac{1}{LD} (v_o - v_A) = 0 \rightarrow v_A = (LD' + LD + 1)v_o$$

$$(A) \text{ از KCL} \rightarrow -i_s + D(LD' + LD + 1)v_o + \frac{(LD' + LD + 1)v_o}{\tau}$$

$$+ \frac{1}{LD} ((LD' + LD + 1)v_o - v_o) = 0$$

$$\rightarrow (LD'' + \tau LD' + (L + 1)D + \tau)v_o = i_s \rightarrow L \frac{d^2 v_o}{dt^2} + \tau L \frac{d' v_o}{dt} + (L + 1) \frac{dv_o}{dt} + \tau v_o = i_s$$

حال باید  $i_s(t) = \delta(t)$  و  $L = \tau H$  پاسخ ضربه را بدست می آوریم

$$\tau \frac{d^2 v_o}{dt^2} + \tau \frac{d' v_o}{dt} + \tau \frac{dv_o}{dt} + \tau v_o = \delta(t)$$

$$\text{معادله مشابه: } \tau s^2 + \tau s' + \tau s + \tau = 0 \rightarrow s = -1, -\frac{1}{\tau} \pm j\frac{\sqrt{\pi}}{\tau}$$

$$\rightarrow v_o(t) = K_1 e^{-t} + e^{-\frac{1}{\tau} t} \left( K_2 \cos \frac{\sqrt{\pi}}{\tau} t + K_3 \sin \frac{\sqrt{\pi}}{\tau} t \right), t > 0$$



در  $t = 0$  خواهشها اتصال گوتنه و سلف مدار باز است بنابراین داریم:

$$v_0(t^+) = \frac{dv_0(t^+)}{dt} = 0$$

محجوب با انتگرال گیری از معادله دیفرانسیل در فاصله  $t = 0$  خواهیم داشت.

$$\tau \frac{d'v_0(t^+)}{dt'} = 1 \rightarrow \frac{d'v_0(t^+)}{dt'} = \frac{1}{\tau}$$

$$v_0(t^+) = 0 \rightarrow K_1 + K_2 = 0$$

$$\frac{dv_0(t^+)}{dt} = 0 \rightarrow K_1 - \frac{\lambda}{\tau} K_2 + \frac{\lambda}{\tau} K_3 = 0 \rightarrow$$

$$\frac{d'v_0(t^+)}{dt'} = \frac{1}{\tau} \rightarrow K_1 - \frac{\lambda}{\tau} K_3 = \frac{1}{\tau}$$

$$K_1 = \frac{1}{\tau}$$

$$K_2 = -\frac{1}{\tau}$$

$$K_3 = \frac{1}{\tau}$$

$$\rightarrow v_0(t) = \frac{1}{\tau} e^{-t} + e^{-\frac{\lambda}{\tau} t} \left( -\frac{1}{\tau} \cos \frac{\lambda}{\tau} t + \frac{1}{\tau} \sin \frac{\lambda}{\tau} t \right), t > 0$$

در ادامه به این پاسخ ضربه را بدست خواهیم آورد.

$$\lambda \frac{d'v_0}{dt'} + \lambda \tau \frac{d'v_0}{dt'} + \lambda \cdot v_0 + \tau v_0 = \delta(t)$$

$$\text{مشابه مذکور: } \lambda \delta'' + \lambda \tau \delta' + \lambda \cdot \delta + \tau \delta = 0 \rightarrow \delta = -\frac{1}{\tau}, -\frac{\lambda}{\tau}$$

$$\rightarrow v_0(t) = K_1 e^{-t} + (K_2 + K_3 t) e^{-\frac{\lambda}{\tau} t}, t > 0$$

واضح است که هر ایجاد اولیه تغییری تغواخته گردید بنابراین داریم:

$$v_0(t^+) = 0 \rightarrow K_1 + K_2 = 0$$

$$\frac{dv_0(t^+)}{dt} = 0 \rightarrow -K_1 - \frac{\lambda}{\tau} K_2 + K_3 = 0 \rightarrow$$

$$\frac{d'v_0(t^+)}{dt'} = \frac{1}{\tau} \rightarrow K_1 + \frac{\lambda}{\tau} K_2 - \frac{\lambda}{\tau} K_3 = \frac{1}{\tau}$$

$$K_1 = \frac{1}{\tau}$$

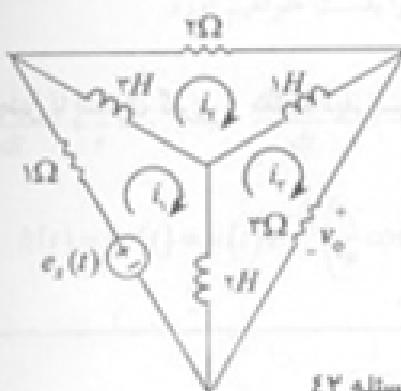
$$K_2 = -\frac{1}{\tau}$$

$$K_3 = \frac{1}{\tau}$$

$$\rightarrow h(t) = v_0(t) = \frac{1}{\tau} e^{-t} + \left( -\frac{1}{\tau} + \frac{1}{\tau} t \right) e^{-\frac{\lambda}{\tau} t}, t > 0$$



مسئله ۴۲



- الف - معادله دیفرانسیل بنویسد که  $v_o$  را به  $i$  ارتباط دهد. پاسخ ضربه  $v_o$  را حساب کنید.  
ب - معادلات حالت این مدار را بنویسد.  
(نوجه کنید که نقطه در منیر حالت مستقل وجود دارد)

شکل مسئله ۴۲

حل : الف - با توجه به شکل مسئله و با بکارگیری نسبت ابراتوری معادلات دیفرانسیل داریم

$$r \text{KVL} \rightarrow -\tau D(i_r - i_1) + D(i_r - i_2) + ri_r = 0$$

$$r \text{KVL} \rightarrow \tau D(i_1 - i_2) + ri_1 + D(i_1 - i_r) = 0$$

$$r \text{KVL} \rightarrow -e_i + i_1 + ri_1 + \tau i_r = 0$$

$$\begin{aligned} & \left. \begin{aligned} -\tau Di_1 + Di_1 + (\tau D + r)i_r &= 0 \\ -\tau Di_1 + (\tau D + r)i_r - Di_r &= 0 \quad \rightarrow \quad v_o = \tau i_r = r \\ i_1 + ri_1 + \tau i_r &= e_i \end{aligned} \right\} \begin{vmatrix} -\tau D & -\tau D & 0 \\ -\tau D & \tau D + r & 0 \\ 1 & r & e_i \end{vmatrix} \\ & \rightarrow \begin{aligned} & \begin{vmatrix} -\tau D & -D & \tau D + r \\ -\tau D & \tau D + r & -D \\ 1 & r & r \end{vmatrix} \\ & = \frac{\tau D' + \tau D}{\tau D' + \tau D + r} \end{aligned} \end{aligned}$$

$$\rightarrow (\tau D' + \tau D + r)V_o = (\tau D' + \tau D)i_1 \rightarrow \tau \frac{d'V_o}{dt'} + \tau \frac{dv_o}{dt} + \tau V_o = \tau \frac{di_1}{dt'} + \tau \frac{di_1}{dt}$$

با جابکناری  $i_1(t) = \delta(t)$  پاسخ ضربه  $v_o$  را من نویں بصورت زیر باقسته

$$\tau \frac{d'V_o}{dt'} + \tau \frac{dv_o}{dt} + \tau V_o = \tau \delta^{(1)}(t) + \tau \delta^{(1)}(t)$$

$$\text{معادله مسئله: } \tau \dot{v}_o + \tau \dot{v}_o + \tau v_o = \tau \delta^{(1)}(t) \rightarrow s = \frac{-\tau \pm \sqrt{\Delta}}{2\tau}$$

$$\rightarrow v_o(t) = \left( K_1 e^{\frac{-\tau + \sqrt{\Delta}}{2\tau} t} + K_2 e^{\frac{-\tau - \sqrt{\Delta}}{2\tau} t} \right) + K_3 \delta(t)$$



مقادیر  $K_i$  ها را با جایگذاری  $v_i$  در معادله دیفرانسیل می توان بدست آورده و  $(I)$  را بصورت زیر نوشت.

$$v_i(t) = \left( -\frac{\tau + \sqrt{5}}{11} e^{-\frac{\tau + \sqrt{5}}{11}t} + \frac{\tau - \sqrt{5}}{11} e^{-\frac{\tau - \sqrt{5}}{11}t} \right) + \frac{1}{4} \delta(t)$$

ب - با توجه به معادله  $i_i + \tau i_r + \tau i_s = c_i$  واضح است که سه متغیر جریان در نظر گرفته شده به هم وابسته اند  
بنابراین تکه انتخاب دو تا از جریانهای فوق به عنوان متغیر حالت کافی خواهد بود با جایگذاری  $i_i = -i_r - \tau i_s + c_i$   
در دو معادله ذیکر داریم

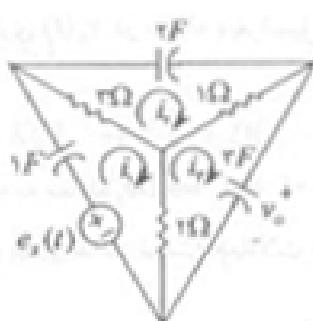
$$\begin{cases} 1 \cdot Di_i + \lambda Di_r = -\tau i_i + \tau Dc_i \\ \tau Di_i + \lambda Di_r = -\tau i_r + \tau Dc_i \end{cases} \rightarrow \begin{cases} Di_i = -\frac{\tau}{11} i_i + \frac{\tau}{11} i_r + \frac{1}{\tau} Dc_i \\ Di_r = \frac{\lambda}{11} i_i - \frac{\lambda}{11} i_r + \frac{1}{\tau} Dc_i \end{cases}$$

$$\rightarrow \begin{bmatrix} \frac{di_i}{dt} \\ \frac{di_r}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{\tau}{11} & \frac{\tau}{11} \\ \frac{\lambda}{11} & -\frac{\lambda}{11} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_i \\ i_r \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{1}{\tau} & \frac{1}{\tau} \\ 0 & \frac{1}{\tau} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{dc_i}{dt} \\ \frac{dc_r}{dt} \end{bmatrix}$$

## مسئله ۷۲

الف - معادله دیفرانسیل بنویسید که  $c_i$  را به  $v_i$  ارتباط دهد. پاسخ طریقه را حساب کنید.

ب - معادلات حالت این مدار را بنویسید.



شکل مسئله ۷۲

حل : الف - با توجه به شکل مسئله و با پکارگیری تابع اینتروری معادلات دیفرانسیل داریم

$$KVL \text{ برای حلقه } ۱: \frac{1}{D} i_i + \frac{1}{rD} i_i + \frac{1}{rD} i_r - c_i = 0$$

$$KVL \text{ برای منبع } \tau: \frac{1}{rD} i_i + (i_i - i_r) + \tau(i_r - i_i) = 0$$

$$KVL \text{ برای منبع } \tau: (i_r - i_i) + \frac{1}{rD} i_r + \tau(i_r - i_i) = 0$$



$$\begin{cases} \tau i_s + \tau i_r + \tau i_v = \tau Dv_s \\ -\tau Di_s + (\lambda D + \gamma) i_s - \tau Di_r = 0 \\ -\tau Di_r + \tau Di_v + (\gamma D + \gamma) i_v = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow V_s = \frac{1}{\tau D} i_s = \frac{1}{\tau D} = \begin{vmatrix} \tau & \tau & \tau Dv_s \\ -\tau D & \lambda D + \gamma & 0 \\ -\tau D & -\tau D & 0 \end{vmatrix} = \frac{\tau \tau D^2 + \tau}{\tau \cdot \tau D^2 + \tau \tau D + \tau} v_s$$

$$= \begin{vmatrix} \tau & \tau & \tau \\ -\tau D & \lambda D + \gamma & -\tau D \\ -\tau D & -\tau D & \gamma D + \gamma \end{vmatrix} = \frac{\tau^2 D^2 + \tau^2 D + \tau^2}{\tau^2 D^2 + \tau^2 D + \tau^2} v_s$$

$$\Rightarrow (\tau \cdot \tau D^2 + \tau \tau D + \tau) v_s = (\tau \tau D^2 + \tau) v_s \Rightarrow \tau \cdot \tau \frac{d^2 v_s}{dt^2} + \tau \tau \frac{dv_s}{dt} + \tau v_s = \tau \tau \frac{d^2 v_s}{dt^2} + \tau \frac{dv_s}{dt}$$

$$\Rightarrow \tau \cdot \tau \frac{d^2 v_s}{dt^2} + \tau \tau \frac{dv_s}{dt} + \tau v_s = \tau \tau \delta''(t) + \tau \delta(t)$$

$$\Rightarrow \tau \cdot \tau s^2 + \tau \tau s + \tau = 0 \Rightarrow s = -\tau / \tau \pm j / \sqrt{\tau}$$

$$\Rightarrow v_s(t) = (A \cos \cdot / \sqrt{\tau t} + B \sin \cdot / \sqrt{\tau t}) e^{-\tau t / \tau} + C \delta(t)$$

که با جایگذاری  $v_s(t)$  در معادل دیفرانسیل و تعیین ضرایب مجهول  $A$  و  $B$  بجزء زیر بدست من آید

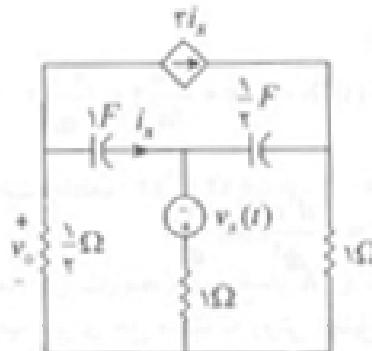
$$v_s(t) = (\sqrt{\tau} \cos \cdot / \sqrt{\tau t} - \sqrt{\tau} \sin \cdot / \sqrt{\tau t}) e^{-\tau t / \tau} + \tau / \sqrt{\tau} \delta(t)$$

ب - با توجه به معادل  $KVL$  که از معادلات  $\tau i_s + \tau i_r + \tau i_v = \tau Dv_s$  بدست آمد واضح است که جزوی طرق

به هم رابطه آن و آنها در نوشتن معادلات حالت فقط  $i_s$  و  $i_r$  را به عنوان متغیرهای حالت برمی گردیم

$$\begin{cases} \tau i_s + \tau i_r + \tau i_v = \tau Dv_s \\ -\tau Di_s + (\lambda D + \gamma) i_s - \tau Di_r = 0 \\ -\tau Di_r + \tau Di_v + (\gamma D + \gamma) i_v = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} Di_s = -\frac{1}{\tau} i_s + \frac{\tau D'}{\tau} v_s \\ Di_r = \frac{1}{\tau} i_s - \frac{\tau}{\tau \tau} i_s - \frac{\tau \tau}{\tau \tau} Dv_s + \frac{1}{\tau} Dv_s \end{cases}$$

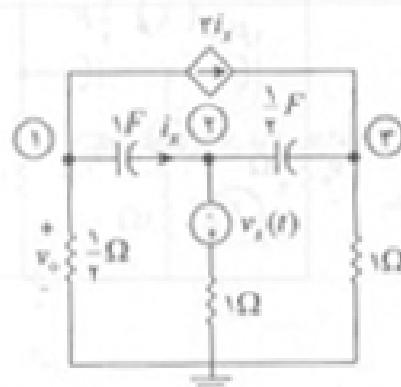
مسئله ۴۷



- (ا) a - معادله دیفرانسیل  $v_s$  را بتوانید (تحلیل گر).
- (ب) معادله فست (الف) را با تحلیل من بتوانید.
- (ج) پاسخ طبیعی مدار را تعیین کنید.

شکل مسئله ۴۷

حل : (الف) برای نوشتن معادلات گر، شکل زیر را رسم کرد و از روش ندایش این اموری استفاده من کنم



$$i_s = D(v_s - v_r)$$

$$\textcircled{1} \text{ از KCL } \rightarrow \frac{v_s}{1} + D(v_s - v_r) + \tau D(v_r - v_s) = 0$$

$$\textcircled{2} \text{ از KCL } \rightarrow -D(v_s - v_r) + \frac{v_r + v_s}{1} + \frac{1}{\tau} D(v_s - v_r) = 0$$

$$\textcircled{3} \text{ از KCL } \rightarrow \frac{1}{\tau} D(v_s - v_r) + \frac{v_r}{1} - \tau D(v_s - v_r) = 0$$

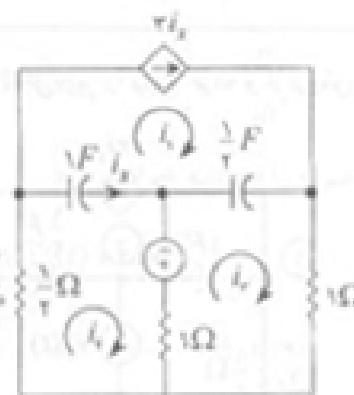
$$\rightarrow \begin{cases} (1D + \tau)v_r - \tau Dv_s = 0 \\ \tau Dv_s - (\tau D + 1)v_r + Dv_r = \tau v_s \\ -\tau Dv_s + \tau Dv_r + (D + \tau)v_r = 0 \end{cases}$$



$$\rightarrow v_s = v_i = \frac{\begin{vmatrix} * & -\tau D & -\tau D \\ \tau D & -\tau D - 1 & D \\ * & \tau D & D + 1 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} \tau D + 1 & -\tau D & * \\ -\tau D & -\tau D - 1 & D \\ -\tau D & \tau D & D + 1 \end{vmatrix}} = \frac{-D' - \tau D}{\tau D' + \tau D + 1} v_i$$

$$\rightarrow (\tau D' + \tau D + 1)v_s = (-D' - \tau D)v_i \rightarrow \tau \frac{dv_s}{dt} + v_s + v_i = -\frac{dv_i}{dt} - \tau \frac{dv_i}{dt}$$

ب - برای حل مسأله در روش تحلیل منش نکل نموده رسم کنیم



با توجه به نکل فوق می توان نوشت

$$i_2 = i_r - i_1, \quad i_1 = i_r + i_r \rightarrow \frac{1}{\tau} i_1 = i_r - i_1 \rightarrow \tau i_1 - \tau i_r = 0$$

$$\tau \text{ KVL} \rightarrow -\frac{1}{\tau} i_1 + \frac{1}{D} (i_r - i_1) - v_s + (i_r - i_r) = 0$$

$$\tau \text{ KVL} \rightarrow (i_r - i_r) + v_s + \frac{1}{D} (i_r - i_r) + i_r = 0$$

$$\begin{cases} \tau i_1 - \tau i_r = 0 \\ (D + \tau) i_r - (\tau D + \tau) i_r + \tau D i_r = -\tau D v_s \\ \tau D i_r + D i_r - (\tau D + \tau) i_r = D v_s \end{cases}$$

$$\rightarrow v_s = -\frac{1}{\tau} i_r = -\frac{1}{\tau} = \frac{\begin{vmatrix} * & -\tau & * \\ -\tau D v_s & -\tau D - 1 & \tau D \\ D v_s & D & -\tau D - \tau \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} \tau & -\tau & * \\ D + \tau & -\tau D - 1 & \tau D \\ \tau D & D & -\tau D - \tau \end{vmatrix}} = \frac{-D' - \tau D}{\tau D' + \tau D + 1} v_i$$



$$\rightarrow \tau \frac{d'v_s}{dt'} + \tau \frac{dv_s}{dt} + v_s = -\frac{d'v_s}{dt'} - \tau \frac{dv_s}{dt}$$

پ - برای محاسبه پاسخ ضربه با جایگذاری  $v_s(t) = \delta(t)$  داریم  $v_s(t) = \delta(t)$

$$\rightarrow \tau \frac{d'v_s}{dt'} + \tau \frac{dv_s}{dt} + v_s = -\delta'(t) - \tau \delta'(t)$$

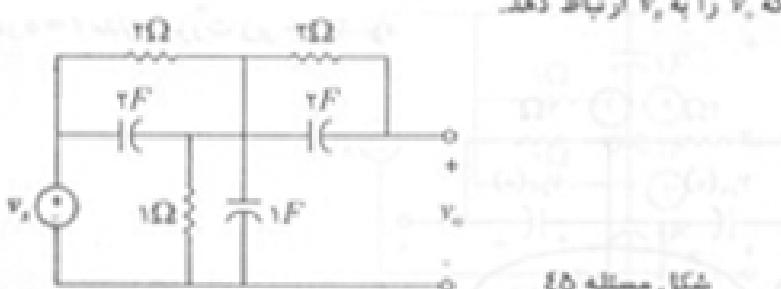
$$\text{در معادله دیفرانسیل داشته باشیم: } \tau s^2 + \tau s + 1 = 0 \rightarrow s = -\frac{\tau}{2}, -\frac{\tau}{2} \rightarrow v_s(t) = (K_1 + K_2 t)e^{-\frac{\tau}{2}t} + K_3 \delta(t)$$

که با جایگذاری  $v_s(t)$  در معادله دیفرانسیل و محاسبه ضرایب  $K_1$ ،  $K_2$  و  $K_3$  پاسخ ضربه بصورت زیر بدست خواهد آمد:

$$\rightarrow v_s(t) = \left(1 - \frac{\tau}{4}t\right)e^{-\frac{\tau}{2}t} - \frac{\tau}{4}\delta(t)$$

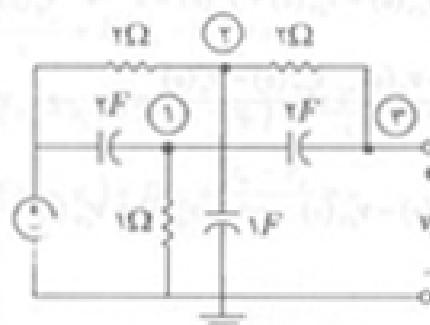
### مسئله ۲۵

ا) معادله دیفرانسیل پیوسته که  $v_s$  را به  $v_o$  ارتباط دهد.  
پاسخ پله را حساب کنید.



شکل مسئله ۲۵

حل: از روش تحلیل گره استفاده می‌کنیم بدین منظور ابتدا شکل زیر را رسم خواهیم کرد.



$$\textcircled{1} \text{ از } f_{\text{گره}} \text{ KCL} \rightarrow \tau D(v_s - v_t) + \frac{v_t}{1} + \tau D(v_t - v_r) = 0$$

$$\textcircled{2} \text{ از } f_{\text{گره}} \text{ KCL} \rightarrow \frac{v_t - v_s}{1} + Dv_t + \frac{v_t - v_r}{1} = 0$$

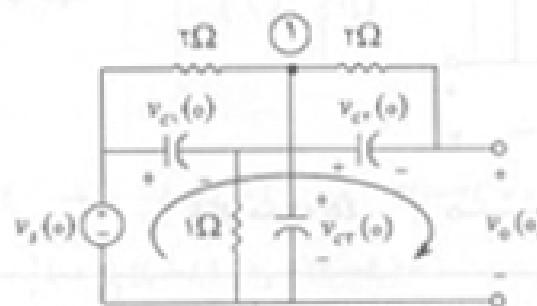


$$\textcircled{1} \text{ } \mathcal{L} KCL \rightarrow \tau D(v_r - v_i) + \frac{v_r - v_i}{\tau} = 0$$

$$\rightarrow \begin{cases} (\tau D + 1)v_r - \tau Dv_i = \tau Dv_r \\ (\tau D + 1)v_i - v_r = v_r \\ \tau Dv_i + v_r - (\tau D + 1)v_r = 0 \end{cases}$$

$$\rightarrow v_r = v_i = \frac{\begin{vmatrix} \tau D + 1 & 0 & \tau Dv_r \\ 0 & \tau D + 1 & v_r \\ v_r & 1 & 0 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} \tau D + 1 & 0 & \tau D \\ 0 & \tau D + 1 & -1 \\ \tau D & 1 & -\tau D - 1 \end{vmatrix}} = \frac{\tau^2 D^2 + \tau D^2 + \tau D + 1}{\tau^2 D^2 + \tau \tau D^2 + \tau D} v_r$$

$$\rightarrow \tau^2 \frac{d' v_r}{dt'} + \tau \tau \frac{d' v_r}{dt'} + \tau \frac{dv_r}{dt} = \tau^2 \frac{d' v_r}{dt'} + \tau \frac{dv_r}{dt} + v_r$$



$$\text{1. آنالیز } \mathcal{L} KVL \rightarrow -v_r(s) + v_{ci}(s) + v_{cr}(s) + v_o(s) = 0 \rightarrow v_o(s) = v_r(s) - v_{ci}(s) - v_{cr}(s)$$

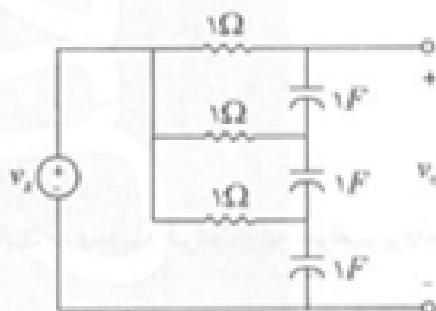
$$\text{2. آنالیز } \mathcal{L} KCL \rightarrow \frac{v_{cr}(s) - v_r(s)}{\tau} + \frac{v_{ci}(s) - v_r(s)}{\tau} = 0 \rightarrow v_r(s) = \tau v_{cr}(s) - v_o(s)$$

$$\rightarrow v_o(s) = \tau v_{cr}(s) - v_o(s) - v_{ci}(s) - v_{cr}(s) \rightarrow v_o(s) = v_{cr}(s) - \frac{v_{ci}(s) + v_{cr}(s)}{\tau}$$



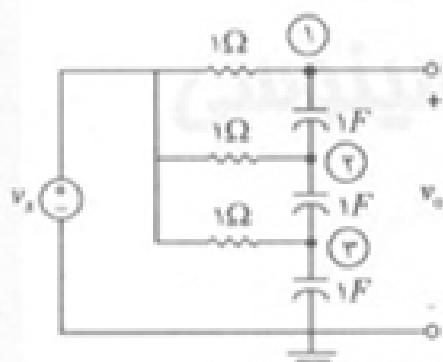
مسئله ۴۶

﴿ معادله دیفرانسیل  $v_o$  بر حسب  $v_i$  و شرایط اولیه را بر حسب شرایط اولیه خازنها مشخص کنید. ﴾



شکل مسئله ۴۶

حل: از روش تحلیل گره استفاده می‌کنیم



با توجه به شکل فوق و با بکارگیری نمایش ابرانوری معادلات دیفرانسیل داریم

$$\left\{ \begin{array}{l} \textcircled{1} \quad \text{KCL at } v_i \rightarrow \frac{v_i - v_r}{1} + D(v_r - v_i) = 0 \\ \textcircled{2} \quad \text{KCL at } v_r \rightarrow D(v_i - v_r) + D(v_r - v_o) + \frac{v_r - v_o}{1} = 0 \\ \textcircled{3} \quad \text{KCL at } v_o \rightarrow D(v_r - v_o) + Dv_r + \frac{v_o - v_r}{1} = 0 \end{array} \right.$$

$$\rightarrow \begin{cases} (D+1)v_i - Dv_r = v_i \\ Dv_i - (1D+1)v_r + Dv_r = -v_i \\ -Dv_r + (1D+1)v_r = v_o \end{cases}$$



$$\rightarrow v_o = v_i = \frac{\begin{vmatrix} v_i & -D & 0 \\ -v_i & -\tau D - 1 & D \\ v_i & -D & \tau D + 1 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} D + 1 & -D & 0 \\ D & -\tau D - 1 & D \\ 0 & -D & \tau D + 1 \end{vmatrix}} = \frac{sD' + \delta D + 1}{D' + sD' + \delta D + 1}$$

$$\rightarrow s \frac{dv_o}{dt} + p \frac{dv_o}{dt} + \delta \frac{dv_o}{dt} + v_o = p \frac{dv_i}{dt} + \delta \frac{dv_i}{dt} + v_i$$

و در نهایت به محاسبه شرایط اولیه خواهیم پرداخت. مدارهای درجه سوم است و لذا سه اولیه لازم است.

$$v_i = v_{ci} + v_{cr} + v_{cr} \rightarrow v_o(s) = v_{ci}(s) + v_{cr}(s) + v_{cr}(s)$$



برای محاسبه مدارهای درجه سوم باید مدار را در دو حالت مداری مجزا در نظر بگیریم.

$$\textcircled{1} \text{ مداری } \rightarrow \frac{v_1 - v_2}{R_1} + \frac{v_1 - v_3}{R_3} + \frac{v_2 - v_3}{R_2} + s(v_1 - v_2) = 0 \rightarrow (s - p)v_1 + \frac{p}{R_1}v_2 + \frac{p}{R_3}v_3 = 0 \quad \textcircled{1}$$

$$\textcircled{2} \text{ مداری } \rightarrow \frac{v_1 - v_2}{R_1} + \frac{v_1 - v_3}{R_3} + \frac{v_2 - v_3}{R_2} + (s - p)v_2 = 0 \rightarrow (s - p)v_2 + \frac{p}{R_1}v_1 + \frac{p}{R_3}v_3 = 0 \quad \textcircled{2}$$

$$\rightarrow v_2(s) = v_{ci}(s) + v_{cr}(s) + v_{cr}(s) = \frac{p}{R_1 + (s - p)} + \frac{p}{R_3 + (s - p)} + \frac{p}{R_2 + (s - p)} \quad \textcircled{3}$$

$$p = \rho R - \rho(\rho + R)$$

$$p = -\rho(R + \rho) + \rho^2 = \rho^2 - \rho R$$

$$p = \rho(R + \rho) + \rho^2 - \rho R$$



## تمرین ۱

۳) فازورهای  $A$  و  $B$  را بجانب تعیین کنید که

$$\tau A + \delta B = j\gamma \cdot (1 + \sqrt{\tau}) , \quad |B| = \tau , \quad |A| = 2\sqrt{\tau}$$

حل:  $\tau A + \delta B = j\gamma \cdot (1 + \sqrt{\tau})$ 

$$A = A_m e^{j\theta} = 2\sqrt{\tau} e^{j\theta} = 2\sqrt{\tau} (\cos \theta + j \sin \theta) , \quad B = B_m e^{j\phi} = \tau e^{j\phi} = \tau (\cos \phi + j \sin \phi)$$

$$\tau A + \delta B = j\gamma \cdot (1 + \sqrt{\tau}) \rightarrow (1 \cdot \sqrt{\tau} \cos \theta + \tau \cdot \cos \phi) + j(1 \cdot \sqrt{\tau} \sin \theta + \tau \cdot \sin \phi) = j\gamma \cdot (1 + \sqrt{\tau})$$

$$\rightarrow \begin{cases} 1 \cdot \sqrt{\tau} \cos \theta + \tau \cdot \cos \phi = \gamma \\ 1 \cdot \sqrt{\tau} \sin \theta + \tau \cdot \sin \phi = 1 \cdot (1 + \sqrt{\tau}) \end{cases} \rightarrow \theta = \frac{\pi}{4} , \quad \phi = \frac{\pi}{4} \rightarrow A = 2\sqrt{\tau} e^{j\pi/4} , \quad B = \tau e^{j\pi/4}$$

## تمرین ۲

۴) با استفاده از روش فازوری عبارتهاي زير را بصورت يك سينال سينوس تعابش دهيد.

$$x(t) = \tau \sin(\omega + 18^\circ) - \tau \cos(\omega + 75^\circ) + \tau \frac{d}{dt} \sin(\omega - 15^\circ) -$$

$$y(t) = \cos \omega + \cos(\omega + 17^\circ) + \cos(\omega + 44^\circ) -$$

حل: الف - مركبات از سينوس ها را بصورت فازور تعابش دهند سينوس تعابش من دهيم. با اين كار

درست

$$\begin{aligned} x(t) &= \text{Im}\left(\tau e^{j\omega t}, e^{j18^\circ}\right) + \text{Re}\left(-\tau e^{j\omega t}, e^{j75^\circ}\right) + \text{Im}\left(\frac{d}{dt} \tau e^{-j\omega t}, e^{j-15^\circ}\right) \\ &= \text{Re}\left(\tau e^{j\omega t - j15^\circ}, e^{j18^\circ}\right) + \left(-\tau e^{j\omega t}, e^{j75^\circ}\right) + \text{Re}\left(\left(j\tau\right)' \cdot \tau e^{-j\omega t - j15^\circ}, e^{j18^\circ}\right) \\ &= \text{Re}\left(\left(\tau e^{-j\omega t} - \tau e^{j\omega t} - j\tau e^{-j\omega t}\right) e^{j18^\circ}\right) = \text{Re}\left(\tau / \sqrt{2} e^{j\omega t + 18^\circ}, e^{j18^\circ}\right) = \tau / \sqrt{2} \cos(\omega t + 18^\circ) \end{aligned}$$

$$y(t) = \text{Re}\left(e^{j\omega t}\right) + \text{Re}\left(e^{j\omega t} \cdot e^{j17^\circ}\right) + \text{Re}\left(e^{j\omega t} \cdot e^{j44^\circ}\right) = \text{Re}\left(\left(1 + e^{j\omega t} + e^{j\omega t}\right) e^{j17^\circ}\right)$$

$$= \text{Re}\left(\left(1 + e^{j\omega t}\right) e^{j17^\circ}\right) =$$

## مسئله ۷

۱) پاسخ خصوصی معادلات دیفرانسیل زیر را به روش فازوری بدست آورید

$$\text{الف} - \frac{d^2t}{dt^2} + \frac{dt}{dt} + 1/t = 11 \cos \tau t$$

$$\frac{d^2x}{dt^2} + \tau \frac{dx}{dt} + tx = \tau \sin t - \tau \cos(t - \tau v^\circ) + \tau \sin(\pi + \tau v^\circ) - \tau$$

حل : الف - فرض کنیم پاسخ خصوصی بصورت  $i_p(t) = A_0 \cos(\tau t + \theta)$  باشد ، با جایگذاری فازور

تمایش دهنده سینوس ها در معادله دیفرانسیل (از زیر) بازور سینکل (A(t)) را  $\tilde{A}$  در نظر می گیریم

$$\frac{d}{dt} = j\omega \quad , \quad \frac{d^2}{dt^2} = (j\omega)^2 \quad , \quad \omega = \tau$$

$$(j\tau)^2 \tilde{A} + (j\tau) \tilde{A} + \tau \tilde{A} = 11 e^{j\pi t} \rightarrow (\tau + \tau j) \tilde{A} = 11 e^{j\pi t}$$

$$\rightarrow \tilde{A} = \frac{11 e^{j\pi t}}{\tau + \tau j} = \frac{11 e^{j\pi t}}{\tau \sqrt{1 + \tau^2}} = \left( \frac{11}{\tau \sqrt{\tau}} \right) e^{j\pi t - j\pi \tan^{-1} \tau} = \tau \sqrt{\tau} e^{-j\pi \tan^{-1} \tau} \rightarrow i_p(t) = \tau \sqrt{\tau} \cos(\pi t - \pi \tan^{-1} \tau)$$

ب - طرف دوم معادله شامل دو فرکانس زاویه ای  $\omega = 1, \tau = \omega = 1$  من باشد که برای هر کدام از آنها پاسخ خصوصی فازور گرفته و با جایگذاری فازور تمایش دهنده سینوس ها در دو معادله دیفرانسیل برای دو فرکانس زاویه ای موقت مشاهده داشت.

$$\omega = 1 \rightarrow (j)^2 A_i + \tau(j)^2 A_i + jA_i + \tau A_i = \tau e^{j\pi t} - \tau e^{-j\pi t}$$

$$(-j - \tau + j + \tau) A_i = \tau(\cos \pi t - j \sin \pi t) - \tau(\cos \tau v - j \sin \tau v) = -5/\sqrt{2} - j\pi/4$$

$$\tau A_i = 5/\sqrt{2} e^{-j\pi t} \rightarrow A_i = 1/\sqrt{2} e^{-j\pi t} \rightarrow i_{p1}(t) = 1/\sqrt{2} \cos(t - 151/4)$$

$$\omega = \tau \rightarrow (j\tau)^2 A_i + \tau(j\tau)^2 A_i + (j\tau) A_i + \tau A_i = \tau e^{j\pi t} - \tau e^{-j\pi t} \rightarrow (-\tau - \tau j) A_i = \tau e^{-j\pi t}$$

$$\rightarrow A_i = \frac{\tau e^{-j\pi t}}{\tau(\tau - \tau)} = \left( \frac{\tau}{\tau - \tau} \right) (e^{-j\pi t} + j e^{j\pi t}) = \tau \sqrt{2} e^{j\pi t/2}$$

$$\rightarrow i_{p2}(t) = \tau \sqrt{2} \cos(\pi t + 5\pi/4)$$

و با بر قبیه جمع اکثر پاسخ خصوصی معادله دیفرانسیل داده شده برای خواهد شد که

$$i_p(t) = i_{p1}(t) + i_{p2}(t) = 1/\sqrt{2} \cos(t - 151/4) + \tau \sqrt{2} \cos(\pi t + 5\pi/4)$$

## ۷. مطالعه

۱) باع خصوص (حالت داپس سینتیز) مطالعات دیفرانسیل زم را نمودن کند

$$\frac{d^2 i}{dt^2} + \tau \frac{di}{dt} + i = 0 \sin(\omega t + \varphi)$$

$$\frac{d^2 i}{dt^2} + \tau \frac{di}{dt} + \tau i = \tau \cos(\omega t - \varphi) + \tau \sin(\omega t + \varphi) = \psi$$

$$\frac{d^2 i}{dt^2} + \tau \frac{di}{dt} + \tau i = \tau \cos \omega t + \tau \sin \omega t = \psi$$

حل: اگر  $\omega = \tau$  با جدایگانهای داریم تفاوت داشته سینتیز ها در مطالعه دیفرانسیل داریم

$$\omega = \tau \rightarrow (j\tau)^2 A + j(j\tau)A + A = 0 e^{j\omega t + \varphi} \rightarrow (-\tau + j\tau)A = 0 e^{j\omega t + \varphi}$$

$$\rightarrow A = \frac{0 e^{j\omega t + \varphi}}{-\tau + j\tau} = \frac{0 e^{j\omega t + \varphi}}{\sqrt{2}e^{j\pi/4}} = e^{j\omega t + \varphi/2} \rightarrow i_p(t) = \cos(\omega t + \varphi/2)$$

$$\omega = \tau \rightarrow (j\tau)^2 A + \tau(j\tau)A + \tau A = \tau e^{j\omega t + \varphi} + \tau e^{j\omega t + \varphi} = \tau e^{j\omega t + \varphi} + \tau e^{j\omega t + \varphi}$$

$$\rightarrow (-\tau + j\tau)A = \tau (\cos \tau t - j \sin \tau t) + \tau (\cos \tau t + j \sin \tau t) = \tau / \sqrt{2} - j \tau / \sqrt{2}$$

$$\rightarrow A = \frac{\tau / \sqrt{2} - j \tau / \sqrt{2}}{-\tau + j\tau} = \frac{\tau / \sqrt{2} e^{-j\pi/4}}{\tau / \sqrt{2} e^{j\pi/4}} = 1/\sqrt{2} e^{-j\pi/2} \rightarrow i_p(t) = 1/\sqrt{2} \cos(\omega t - \pi/2)$$

از مرکاس (زوره ای مطالعه داریم که برای هر کدام از آنها جدایگانه به مطالعه باع خصوص من برداشتم

$$\omega = \tau \rightarrow (j)^2 A_c + j(j\tau)A_c + \tau A_c = 1 \rightarrow (1 + j\tau)A_c = 1$$

$$\rightarrow A_c = \frac{1}{1 + j\tau} = \frac{1}{\sqrt{2}e^{j\pi/4}} = 1/\sqrt{2} e^{-j\pi/4} \rightarrow i_{p'}(t) = 1/\sqrt{2} \cos(t - \pi/4)$$

$$\omega = \tau \rightarrow (j\tau)^2 A_c + j(j\tau)A_c + \tau A_c = \tau e^{j\omega t + \varphi} \rightarrow (-\tau + j\tau)A_c = \tau e^{j\omega t + \varphi}$$

$$\rightarrow A_c = \frac{\tau e^{j\omega t + \varphi}}{-\tau + j\tau} = \frac{\tau e^{j\omega t + \varphi}}{\sqrt{2}e^{j\pi/4}} = 1/\sqrt{2} e^{-j\pi/4} \rightarrow i_{p'}(t) = 1/\sqrt{2} \cos(\omega t - \pi/4)$$

در نتیجه باز قطبی جمع الگو باع خصوص مطالعه دیفرانسیل بصریت زیر پذیرش نموده است

$$i_p(t) = i_{p'}(t) + i_{p''}(t) = 1/\sqrt{2} \cos(\omega t - \pi/4) + 1/\sqrt{2} \cos(\omega t - \pi/2)$$

## مسئله ۲

اگر زاویه میان  $V_x$  و  $V_z$  ۲۰° است، (۱) را در حالت دایمی بدست آورید. (  $v_x(t) = v \cos \omega t$  )



شکل مسئله ۲

حل: از آنجا که حالت دایمی موردنظر بوده و درزدی سیزدهن است، مدار می‌توان از روش دایزدی استفاده کرد.

$$\begin{aligned}
 v_x(t) &= v \cos \omega t \rightarrow |V_x| = v, \quad \angle V_x = 0^\circ \\
 \angle V_x - \angle V_z &= 20^\circ \rightarrow \angle V_z = -20^\circ \quad \rightarrow \angle V_z = -\pi/9 \\
 \text{KVL} \quad \rightarrow \quad V_x + V_z &= V_x \quad \rightarrow \quad |V_z| e^{j\theta_z} + |V_x| e^{j\theta_x} = v \\
 \rightarrow |V_z|(\cos \theta_z + j \sin \theta_z) + |V_x|(\cos \theta_x + j \sin \theta_x) &= v \\
 \rightarrow |V_z| \left( \cos \theta_z + \frac{\sqrt{v}}{v} \right) + j |V_z| \left( \sin \theta_z - \frac{1}{v} \right) &= v \\
 \rightarrow |V_z| \left( \sin \theta_z - \frac{1}{v} \right) &= v \quad \rightarrow \quad \sin \theta_z = \frac{v}{v} \quad \rightarrow \quad \cos \theta_z = \sqrt{1 - \left(\frac{v}{v}\right)^2} = 1/\sqrt{v} \\
 |V_z| \left( \cos \theta_z + \frac{\sqrt{v}}{v} \right) &= v \quad \rightarrow \quad |V_z| \left( \cos \left(1/\sqrt{v}\right) + \frac{\sqrt{v}}{v} \right) = v \quad \rightarrow \quad |V_z| = v/\sqrt{v} \\
 \rightarrow v_z(t) &= \tau/\sqrt{v} \left( \pi/2 - \theta_z \right)
 \end{aligned}$$

## مسئله ۳

(۱) معادله دیفرانسیل ارتباط دهنده  $i_A(t)$  و  $v_A(t)$  بصورت زیر است.



$$\frac{d^2 v}{dt^2} + 1.5 \frac{dv}{dt} + 0.5v = \frac{d^2 i_A}{dt^2} + 2 \frac{di_A}{dt}$$

الف - پاسخ طبیعی را بدست آورید.

ب - ایندکس در سر  $A$  و  $B$  در فرکانس  $\omega$  چیست.

پ - برای  $v_A(t) = v_0 \cos \omega t$  پاسخ خصوصی بدست آورید.

شکل مسئله ۳

حل: اگر  $v(t) = \delta(t)$

$$\frac{dv}{dt} + 1\Omega \frac{dv}{dt} + 0 \cdot v = \delta^{(1)}(t) + v\delta^{(1)}(t)$$

با استفاده از روابط  $\delta^{(1)}(t) + 1\Omega \delta(t) + 0 \cdot v = 0 \rightarrow v = -0.5 \Omega \rightarrow v(t) = (K_1 e^{-\omega t} + K_2 e^{-\omega t})u(t) + K_3 \delta(t)$   
و جایگذاری  $v(t)$  در معادله دینامیک سیستم داریم

$$K_1 \delta^{(1)}(t) + (K_1 + K_2 + 1\Omega K_3) \delta^{(1)}(t) + (v \cdot K_1 + 0 \cdot K_2 + 0 \cdot K_3) = \delta^{(1)}(t) + v\delta^{(1)}(t)$$

$$\begin{cases} K_3 = 1 \\ K_1 + K_2 + 1\Omega K_3 = 0 \rightarrow K_1 = -0.5, K_2 = -0.5, K_3 = 1 \\ v \cdot K_1 + 0 \cdot K_2 + 0 \cdot K_3 = 0 \end{cases}$$

$$\rightarrow h(t) = v(t) = (-0.5e^{-\omega t} - 0.5e^{-\omega t})u(t) + \delta(t)$$

پ- در فرکانس  $\omega$  و در حالت داینامیک سیستم با استفاده از روش دازروی را نویسید و مقدار دینامیک سیستم را بفرمایش

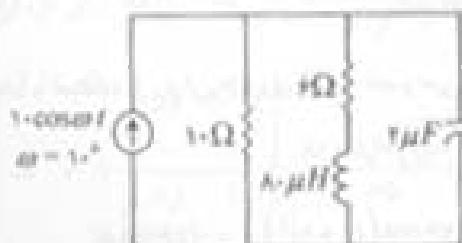
$$(j\omega)^2 V + 1\Omega(j\omega)V + 0V = (j\omega)^2 I_s + v(j\omega)I_s$$

$$\rightarrow [(0 - \omega^2) + j1\Omega\omega]V = (-\omega^2 + j1\Omega\omega)I_s \rightarrow Z = \frac{V}{I_s} = \frac{-\omega^2 + j1\Omega\omega}{(0 - \omega^2) + j1\Omega\omega}$$

پ- از آنجا که درجه دیگر سیستم می باشد لذا من توان پاسخ خصوص را برای پاسخ حالت داینامیک سیستم در  
ظر گرفت که با توجه به ایندکس بدست آمده در قسمت قبل داریم

$$\begin{aligned} \omega = 0 \rightarrow V(j\omega) = Z(j\omega)I_s(j\omega) &= \frac{-\omega^2 + j1\Omega\omega}{(0 - \omega^2) + j1\Omega\omega} \Bigg|_{\omega=0} = \frac{-0 + j1\Omega}{0 + j1\Omega} = 1 \\ &= \frac{\pi\pi / \sqrt{2} e^{j\pi/4}}{\pi\pi / \sqrt{2} e^{j\pi/4}} = 0 / \pi\pi e^{j\pi/4} \\ \rightarrow v(t) &= 0 / \pi\pi \cos(\omega t + \pi/4) \end{aligned}$$

### نحوه



(مدار در حالت داینامیک سیستم است)  $v(t) = ?$

شکل محته ۷



حل: اینا بالصداقت از روش گفرش کسرهای متوالی امیختن دو سر منع جریان را بدست می آوریم

$$Y(j\omega) = G + \frac{1}{R_s + j\omega L} + j\omega C \quad , \quad R_s = \gamma \cdot \Omega \quad , \quad R_t = \tau \cdot \Omega \quad , \quad L = s \mu H \quad , \quad C = \tau \mu F$$

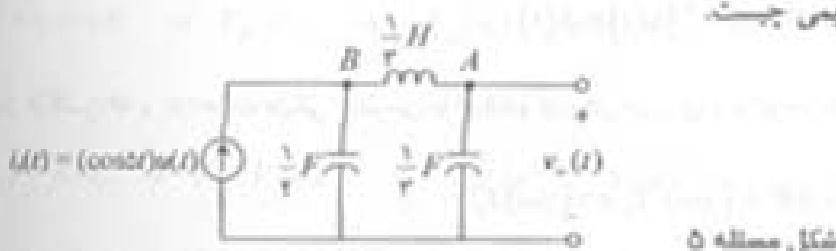
$$Y = \frac{1}{1 + \frac{1}{\beta + f(\lambda, X_1)^{-2} \pi(X_1)^2}} + f(\lambda, X_1)^{-2} \pi(X_1)^2 = \gamma / (1 + f_\gamma / f(X_1))$$

$$V = \frac{I_f}{Y} = \frac{1}{\sqrt{1 + \beta/\sqrt{1}}} = \frac{1}{\sqrt{1 + e^{j\pi/2/\lambda}}} = 0 \cdot e^{-j\pi/2/\lambda} \quad \rightarrow \quad v(t) = 0 \cdot \cos(1.5t - \pi/2/\lambda)$$

10 of 10

<sup>11</sup> زارعی، ۲۱ حساب کنند (شیاط اولیه معلم است).

مختصر حالت دایسی جسته



عمل ۱ با توجه به شکل مسئله و با استفاده از تعاشر لیمیتوري معادلات تکراری دیگر ایجاد شده

$$\textcircled{2} \cdot f \text{d}_{\theta} KCL \rightarrow \frac{1}{\sum D} (v_s - v_B) + \frac{1}{r} D v_s = 0 \rightarrow v_B = \left( \frac{1}{r} D' + 1 \right) v_s$$

$$\textcircled{B} \cdot f_{\text{left}}(KCL) \rightarrow -I_s + \frac{1}{4}D \left( \left( \frac{1}{4}D' + 1 \right) v_o \right) + \frac{1}{2D} \left( \left( \frac{1}{4}D' + 1 \right) v_o - v_o \right) = 0$$

$$\rightarrow (D' + 15D)v_s = 1A J_s \quad \rightarrow \quad \frac{dv_s}{dt} + 15 \frac{dv_s}{dr} = 1A \cos \delta t$$

$$\text{Therefore, } x^2 + 12x = 0 \rightarrow x = 0, \pm 2\sqrt{3}$$

$$\rightarrow v_r(t) = K_r + K_r \cos \sqrt{\omega}t + K_r \sin \sqrt{\omega}t + v_r \cos(\omega t + \theta)$$

卷之三

卷之三

لیز با استفاده از داشت فناوری پالین خود را میخواهد بروز کند

$$m=5 \rightarrow \left(\frac{1}{5}\right)^5 V_5 + 15\left(\frac{1}{5}\right)V_3 = 1A \rightarrow \left(-175/ + 75/ \right)V_3 = 1A$$

$$\Rightarrow V_p = \frac{m}{\omega_0 r} \pi / \tau \theta j = \pi / \tau \theta \angle V^* \quad \Rightarrow \quad v_p(t) = \pi / \tau \theta \cos(\theta t + \angle V^*) = -\pi / \tau \theta \sin \theta t$$



نمایند از آنکه برای صفر بودن و ممکن است در  $\tau = 0$  مدار اتصال کوتله و سلف مدار باز است بنابراین داریم:

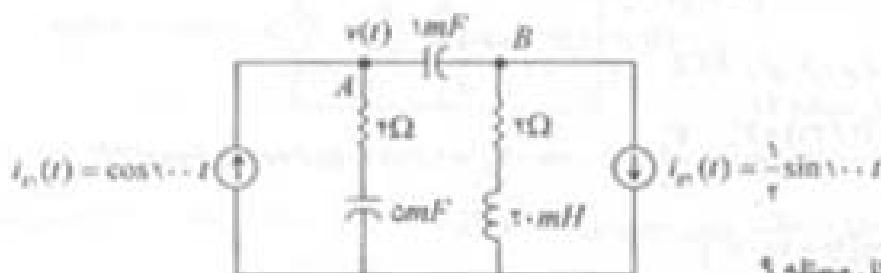
$$\begin{cases} v_s(0^+) = 0 \rightarrow K_1 + K_2 = 0 \\ \frac{dv_s(0^+)}{dt} = 0 \rightarrow \sqrt{\zeta} K_2 - 1/\tau = 0 \rightarrow K_2 = 0 \\ \frac{d^2v_s(0^+)}{dt^2} = 0 \rightarrow -\zeta \Delta K_1 = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} K_1 = 0 \\ K_2 = 0 \\ K_3 = 1/\zeta \tau \end{cases}$$

$$\rightarrow v_s(t) = 1/\zeta \tau \sin \sqrt{\zeta} t + C_1 \sin \zeta t$$

مدار  $i_s(t)$  در حالت دایسی تقریباً معرفت طرفی می‌باشد زیرا عامل میرا شرکه ای برای  $v_s(t)$  بدهست پایاند.

## مسئله ۴

$v(t) = ?$  (مدار در حالت دایسی سینوسی است)



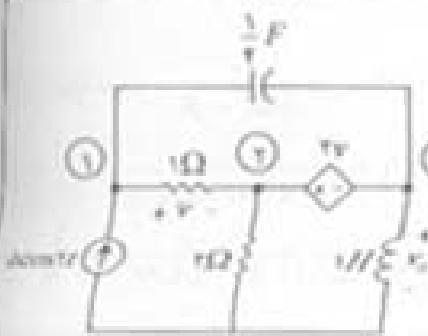
حل: از آنجا که مدار در حالت دایسی سینوسی است و فرکانس (آبیه ای) هر دو ورودی  $\omega = 1/\tau = 1/\zeta \tau$  می‌باشد  
لذا با استفاده از روش فازوری خواهیم داشت:

$$I_{R_1} = 1, I_{R_2} = \frac{1}{1} e^{-j\theta} = -\frac{j}{1}$$

$$\textcircled{b} \quad \text{از KCL} \rightarrow -\frac{j}{1} + \frac{V_B}{1+j\tau} + \frac{V_B - V}{-j\cdot j} \rightarrow -jV + (1-j)V_B = 0$$

$$\textcircled{A} \quad \text{از KCL} \rightarrow -1 + \frac{V}{1+j\tau} + \frac{V - V_B}{-j\cdot j} = 0 \rightarrow (1+j\tau)V - jV_B = 1.$$

$$\rightarrow V = \frac{\begin{vmatrix} 0 & 1-j \\ 1 & -j \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 1 & -j \\ -j & 1-j \end{vmatrix}} = \frac{-1+j}{-j} = 1-j = \sqrt{2}e^{-j\pi/4} \rightarrow v(t) = \sqrt{2} \cos\left(1\cdot t - \pi/4\right)$$



مسئله ۱۰

Q) تو اینداش دهد شده توسط منع جریان را بدست آورید.

شکل مسئله ۱۰

حل: هرچند که مدار در حالت دایمی سیتوس باشد، فرکانس (اوریجین) روزمری  $\omega = 0$  می‌باشد. بنابراین با توجه به شکل مسئله و با بکارگیری روش مداروری مدار را

$$i(t) = 5\cos(\omega t) \rightarrow I_s = 0 \quad , \quad V_s - V_i = V \quad , \quad V_s - V_c = \tau V \rightarrow V_s - V_c = \tau V$$

$$\textcircled{1} \text{ برای } KCL \rightarrow -5 + \frac{V}{1} + \frac{\tau V}{-j1} = 0 \rightarrow V = 5/\delta t - j\tau/\tau \Omega$$

$$\textcircled{2}, \textcircled{3}, \textcircled{4} \text{ برای } KCL \rightarrow -5 + \frac{\tau V + V_s}{1} + \frac{V}{j1} = 0$$

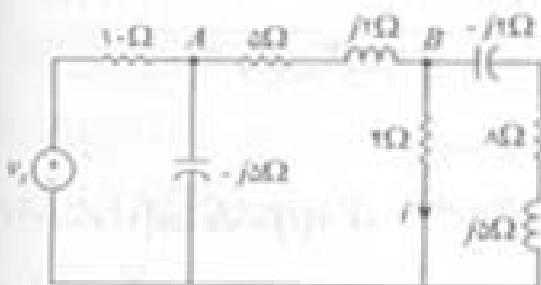
$$\rightarrow -5 + \frac{\tau(5/\delta t - j\tau/\tau \Omega) + V_s}{1} + \frac{V}{j1} = 0 \rightarrow V_s = 5/\delta t + j\tau/\tau \Omega = 5/\Delta \omega^{1/\tau \Omega}$$

$$\rightarrow V_s(t) = 5/\Delta \omega \cos(\omega t + \varphi_{\Delta \omega}/\tau)$$

امداش دو مرحله منع جریان  $Z = \frac{V_s}{I_s} = \frac{5}{0} = \infty$  می‌باشد که آن را بصورت زیر بدست آورید:

$$V_s = V_i + \tau V = 5/\tau \Omega - j\tau/\tau \Omega \rightarrow Z = \frac{5/\tau \Omega - j\tau/\tau \Omega}{0} = 5/\tau \Omega - j/\tau \Omega (\Omega)$$

مسئله ۱۱

Q) نازور را باستان تعیین کنید که نازور آن بصورت  $r^2 e^{j\theta^2}$  باشد.

شکل مسئله ۱۱

حل: از کوچک بزرگ مدار میتوان نوشت:

$$I = \tau e^{j\omega t} = \tau (\cos \omega t + j \sin \omega t) = \tau / \sqrt{2} + j \tau / \sqrt{2} \rightarrow V_B = I R = \tau / \sqrt{2} + j \tau / \sqrt{2} R$$

$$\textcircled{B} \cdot \text{نحوه KCL} \rightarrow \frac{\tau / \sqrt{2} + j \tau / \sqrt{2}}{-j\omega + R + jR} + \tau / \sqrt{2} + j \tau / \sqrt{2} + \frac{\tau / \sqrt{2} + j \tau / \sqrt{2} - V_A}{R + jR} = 0$$

$$\rightarrow V_A = \tau / \sqrt{2} + j \tau R / R$$

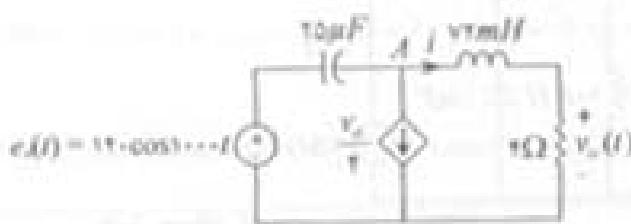
$$\textcircled{A} \cdot \text{نحوه KCL} \rightarrow \frac{\tau / \sqrt{2} + j \tau R / R - V_A}{\sqrt{2}} + \frac{\tau / \sqrt{2} + j \tau R / R}{-j\omega} + \frac{\tau / \sqrt{2} + j \tau R / R - \tau / \sqrt{2} - j \tau / \sqrt{2}}{R + jR} = 0$$

$$\rightarrow V_A = -\tau / \sqrt{2} + j \tau \omega / \sqrt{2} = \tau / \sqrt{2} e^{j\omega t}$$

مسئله ۱۷

$$v_s(t) = ? \text{ Q}$$

مسئله ۱۷



حل: از کوچک بزرگ مدار دو حالت دایری سینوسی بالند و با توجه به شکل مسئله و اینکه \omega = 1 \text{ rad/s} \Rightarrow \omega R = 1 \text{ rad/s} \Rightarrow \omega L = 1 \text{ rad/s}

$$I = \frac{V_s}{1} \rightarrow V_o = I(j\omega L + 1) = (1 + j\omega L)V_s \quad , \quad V_s = 10 \text{ V}$$

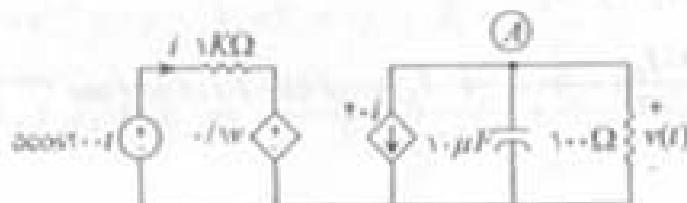
$$\textcircled{A} \cdot \text{نحوه KCL} \rightarrow \frac{V_s}{1} + \frac{V_s}{1} + \frac{(1 + j\omega L)V_s - 10}{-j\omega} \rightarrow V_s = 10 + j\omega L = 10 / \sqrt{1 + \omega^2 L^2}$$

$$\rightarrow v_o(t) = 10 / \sqrt{1 + \omega^2 L^2} \cos(\omega t + \phi + \pi / 2)$$

مسئله ۱۸

$$v(t) = ? \text{ Q}$$

مسئله ۱۸





حل: برفرض اینکه مدار در حالت دایمی سیوس است و با توجه به شکل مسئله و اینکه  $\omega = 100 \text{ rad/s}$  می باشد  
لذا خواهیم داشت:

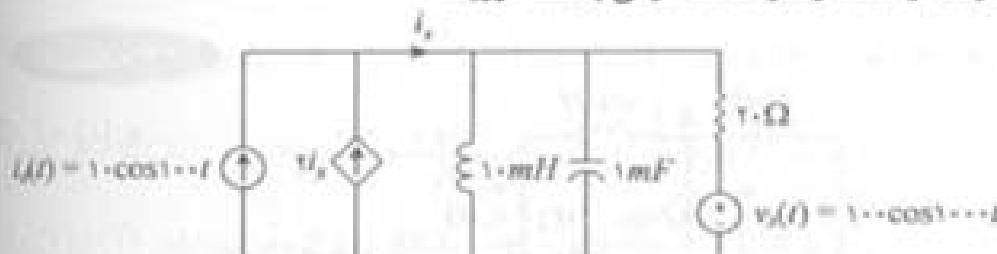
$$V_s = 0 \quad , \quad I = \frac{V_s - j\omega V}{1 + j\omega} = \frac{0 - j\omega V}{1 + j\omega}$$

$$\textcircled{1} \text{ } \text{ } \text{ } KCL \rightarrow 1 \cdot \frac{0 - j\omega V}{1 + j\omega} + \frac{V}{-j\omega} + \frac{V}{1 + j\omega} = 0$$

$$\rightarrow V = -\tau_0 + j\omega_0 = \tau_0 / \sqrt{1 + \omega^2} e^{j\omega t} \rightarrow v(t) = \tau_0 / \sqrt{1 + \omega^2} \cos(\tau_0 t + \arctan(\omega))$$

### مسئله ۱۷

﴿) جریان گذرنده از سلف را در حالت دایمی بدست اورید.



شکل مسئله ۱۷

حل: از آنجا که فرکانس زوایه ای دو منع تابعه متغیر است لذا بطور هم‌زمان هر دو را نمی‌توان در روش  
ذاروری برای حل مسئله بکار گرفت بنابراین آنها را بصورت مجزا در نظر گرفت و با مرتبه را بدست می‌آوریم لذا  
منع ولتاژ را مفهوم کنیم در این حالت  $\omega = 100 = 100 \text{ rad/s}$  بوده و در حالت دایمی سیوس مدار بصورت زیر می‌باشد:

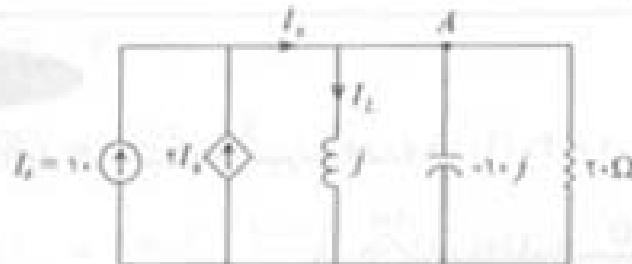


$$I_s = r I_o \rightarrow I_o = 0 \quad , \quad V_o = (j\omega) I_o = j\omega I_o$$

$$\textcircled{2} \text{ } \text{ } \text{ } KCL \rightarrow I_s + \frac{j\omega I_o}{-r} + \frac{j\omega I_o - 1.0}{1 + j\omega} = 0 \rightarrow I_o = -1/50 - j/10 \tau = -1/50 e^{-j\omega t}$$

$$\rightarrow i_o(t) = -1/50 \cos(100t - 180^\circ)$$

حل: از  $V_s$  در نظر گرفته و تو معنی جریان را بررسی می کنیم در این حالت  $V_s = 100 - 5j$  بوده و در حالت دایمی مینوس مدار بصورت زیر می باشد



$$I_s + jI_s = I_s \rightarrow I_s = -I_s = -10 \cdot V_s \quad V_s = jI_s$$

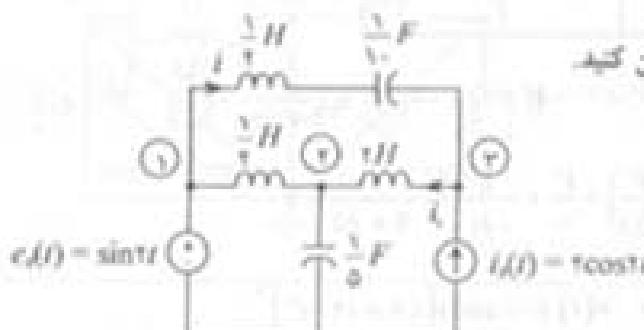
$$\textcircled{1} \text{ برای KCL} \rightarrow 10 + I_s + \frac{jI_s}{-10j} + \frac{jI_s}{10} = 0 \rightarrow I_s = -10/10 + j/10 = 10/10 e^{j\pi/2}$$

$$\rightarrow I_L(t) = 10/10 \cos(10t + \pi/2)$$

و در نهایت با بر قطبه جمع آثار جریان گذرنده از سلف در حالت دایمی مینوس بصورت زیر خواهد شد که یک مینوس نمی باشد

$$i_L(t) = -10 \cos(10t - \pi/2) + 10/10 \cos(10t + \pi/2)$$

### مسئله ۱۵



$\textcircled{1} \text{ را در حالت دایمی مینوس تعیین کنید}$

شکل مسئله ۱۵

حل: از آنجا که فرکانسی ای هر دو متغیر یکسان است لذا برای هر مدار تفاوت مازوی یکسان بود و من توان هر دو را با هم در نظر گرفت.

$$V_1 = e^{j\omega t} = -j \quad , \quad V_2 = V_s = -j \quad , \quad I_s = 1$$

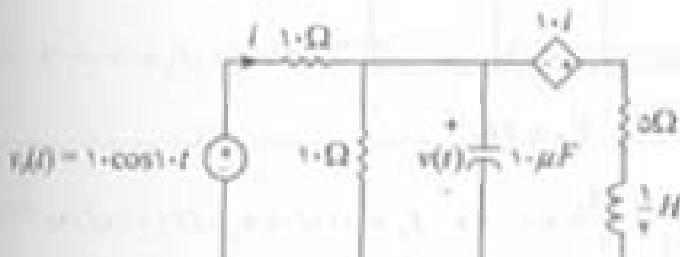
$$\textcircled{1} \text{ برای KCL} \rightarrow \frac{V_1 - (-j)}{j} + \frac{V_1}{-1/5j} + \frac{V_1 - V_s}{1j} = 0 \rightarrow \begin{cases} V_1 = -j + j \\ V_1 = -j \end{cases}$$

$$\textcircled{2} \text{ برای KCL} \rightarrow \frac{V_2 - (-j)}{j - 5j} + \frac{V_2 - V_s}{1j} = 0 \rightarrow \begin{cases} V_2 = -j + j \\ V_2 = -j \end{cases}$$

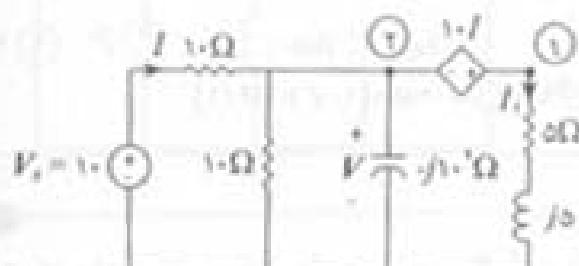


$$I = \frac{V_i - V_o}{j - \delta j} = \frac{-j - (-j\pi^2/\tau)}{-\tau j} = -\pi/\tau \rightarrow i(t) = -\pi/\tau \cos \pi t$$

## مسئله ۱۶

(مدار در حالت دائمی سیووس است)  $v(t) = ?$ 

شکل مسئله ۱۶

حل: مدار در حالت دائمی سیووس  $V_i = 1 + \cos(1*t)$  می باشد بهترین آن را من توان بصورت زیر درست

$$I = \frac{V_i - V_1}{1} = 1 - \frac{V_i}{1}, \quad V_1 = V_i + 1 \cdot I = V_i + 1 - -V_i = 1 - V_i \rightarrow I_1 = \frac{1 - V_i}{1 + j0}$$

$$\textcircled{1} \textcircled{1} \text{ روش مرکزی KCL } \rightarrow -\left(1 - \frac{V_i}{1}\right) + \frac{V_i}{1} + \frac{V_i}{-j1/\tau} + \frac{1 - V_i}{1 + j0} = 0$$

$$\rightarrow V_i = 1 - \tau_0 + j/\delta = 1/5e^{j\pi/2} \rightarrow v(t) = 1/5 \cos\left(\pi t + \pi/2\right)$$

## مسئله ۱۷

(مدار در حالت دائمی سیووس است)  $i(t) = ?$ 

شکل مسئله ۱۷

حل: مدار در حالت داینامیکی سینوسی  $\omega = 100 \text{ rad/s}$  می باشد بنابراین با استفاده از روش فازوری و با توجه به شکل محتله داریم

$$V_A = V_B = V \quad , \quad V_C = \tau.$$

$$\textcircled{A} \text{ کریکی KCL} \rightarrow \frac{V - \tau}{\gamma} + \frac{V}{j\omega} + I = 0 \rightarrow \gamma I + \tau V = \tau.$$

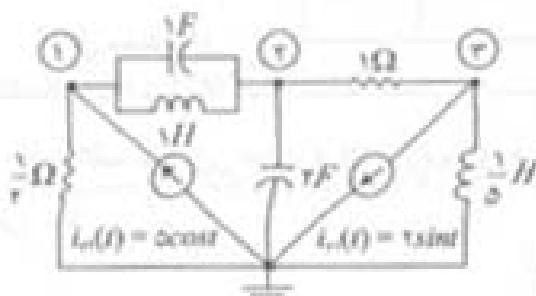
$$\textcircled{B} \text{ کریکی KCL} \rightarrow -I + \frac{V}{j\omega} + \frac{V - \tau I}{-j\omega} \rightarrow (\tau - j\omega)I - V = 0$$

$$I = \begin{vmatrix} \gamma & \tau \\ \tau & -j\omega \end{vmatrix} = \frac{\gamma\tau}{\gamma - j\omega} = \gamma/\omega + j/\omega \Rightarrow \gamma/\omega e^{j\pi/2}$$

$$\rightarrow i(t) = \gamma/\omega \cos(\omega t + \pi/2)$$

### مثال ۱۸

(۱) دو سر خازن  $\tau F$  را حساب کنید. (مدار در حالت داینامیکی سینوسی است)



شکل محتله ۱۸

حل: فرکانس (زاویه ای) هر دو منع  $\omega = 100 \text{ rad/s}$  می باشد بنابراین دو روش تحلیل فازوری اگر هر دو منع را به طور همزمان می نوازن در نظر گرفت.

$$I_{r_1} = \tau e^{j\omega t} = j\tau \quad , \quad I_{r_2} = 0$$

$$\textcircled{1} \text{ کریکی KCL} \rightarrow \frac{V_r - V_1}{-j} + \frac{V_r - V_2}{j} + \frac{V_r}{-j\cdot R_1} + \frac{V_r - V_3}{\gamma} = 0 \rightarrow (\gamma - j) V_r + j V_r = 0$$

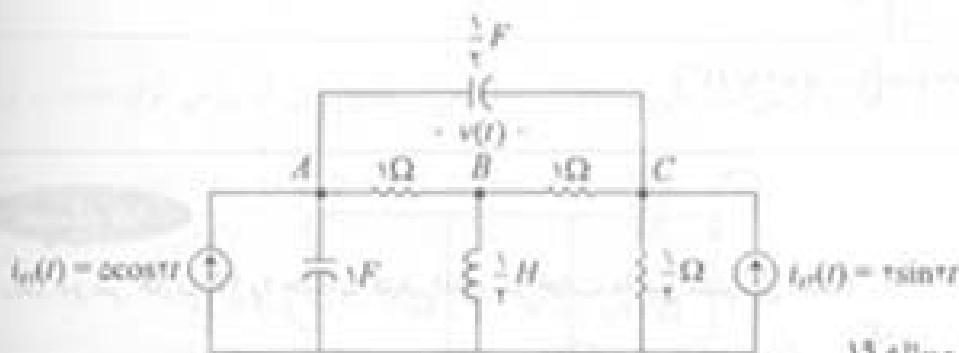
$$\textcircled{2} \text{ کریکی KCL} \rightarrow \frac{V_r - V_1}{\gamma} + \frac{V_r}{j\omega} + \tau j = 0 \rightarrow -j V_r + (\omega + j) V_r = \tau$$

$$\rightarrow V_1 = V_2 = \frac{\begin{vmatrix} \tau - j & -\tau j \\ \tau + j & j \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} \tau - j & j \\ -j & \tau + j \end{vmatrix}} = \frac{-\tau j}{\tau + \tau j} = \frac{\tau e^{-j\pi/2}}{\tau / \tau e^{-j\pi/2}} = j \sqrt{2} e^{-j\pi/2}$$

$$\rightarrow v_1(t) = j \sqrt{2} \cos(t - \pi/2)$$

## مسأله ۱۴

- الف - مدار در حالت دایمی میتواند است  
 ب - فرض کنید  $i_{in}(t) = 5 \cos t$  نشود، باز زیرگر  $v(t) = 5 \cos t$  را بدست آورید



شکل مسئله ۱۴

حل : الف - در این حالت فرکانس زاویه ای هر دو صفحه بگذاریم  $\omega = 0$  و من توان از هر در راه هم متوجه نگرد

$$I_A = 0, \quad I_B = \tau e^{-j\pi/2} = -\tau j$$

$$\textcircled{1} \text{ if } \mathcal{J}_F \text{ KCL } \rightarrow -j + \frac{V_A - V_B}{j\tau} + \frac{V_B - V_C}{j} = 0 \rightarrow (\tau + j)V_B - V_A - jV_C = 0$$

$$\textcircled{2} \text{ if } \mathcal{J}_F \text{ KCL } \rightarrow \frac{V_B - V_A}{j} + \frac{V_B - V_C}{j} = 0 \rightarrow -V_A + (\tau + j)V_B - V_C = 0$$

$$\textcircled{3} \text{ if } \mathcal{J}_F \text{ KCL } \rightarrow \frac{V_C - V_A}{j} + \frac{V_C - V_B}{j} - (-\tau j) = 0$$

$$\rightarrow -jV_A - V_B + (\tau + j)V_C = -\tau j$$

$$V = V_A - V_C = \begin{vmatrix} 0 & -1 & -j \\ -1 & 0 & -1 \\ -j & -1 & 0 \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} 1+j & -1 & 0 \\ -1 & 1-j & 1 \\ -j & -1 & -1 \end{vmatrix} = \frac{\tau\tau - j\lambda}{\lambda + j)\tau} - \frac{\tau\tau - \tau j}{\lambda + j)\tau}$$

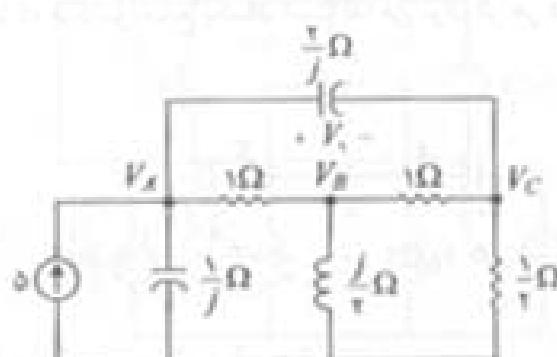
$$\rightarrow V = \frac{\tau\tau - j\lambda}{\lambda + j)\tau} = 1/\sqrt{\tau} e^{-j\omega t} \rightarrow v(t) = 1/\sqrt{\tau} \cos(\omega t - \pi/2)$$

۲- در این حالت فرکانس زاویه ای مربع جریان متفاوت بوده و باید قدر آنها را جداگانه در نظر گرفته باشند  
فرض:  $I_{A_1} = -j\omega I_{B_1} = -j\omega I_{C_1}$

$$V_i = V_A - V_C = \begin{vmatrix} 0 & -1 & -j \\ -1 & 0 & -1 \\ -j & -1 & 0 \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} 1+j & -1 & 0 \\ -1 & 1-j & 1 \\ -j & -1 & -1 \end{vmatrix} = \frac{-\tau + j\lambda}{\lambda + j)\tau} = 1/\sqrt{\tau} e^{j\omega t}$$

$$\rightarrow v_i(t) = 1/\sqrt{\tau} \cos(\omega t + \pi/2)$$

حل فرض من کنید  $I_B = 0$ ,  $\omega = \omega_0$ ,  $I_B(t) = 0 \cos \omega t$ ,  $I_B = 0$  با اعمال مفروضات گفته شده  
مدار به صورت زیر خواهد شد.



$$\textcircled{A} \text{ برای KCL} \rightarrow -\delta + \frac{V_A - V_B}{j} + \frac{V_A - V_C}{j} = 0 \rightarrow (\tau + \tau j)V_A - \tau V_B - jV_C = 0$$

$$\textcircled{B} \text{ برای KCL} \rightarrow \frac{V_B - V_A}{j} + \frac{V_B - V_C}{j} + \frac{V_B - V_C}{j} = 0 \rightarrow -V_A + (\tau - \tau j)V_B - V_C = 0$$



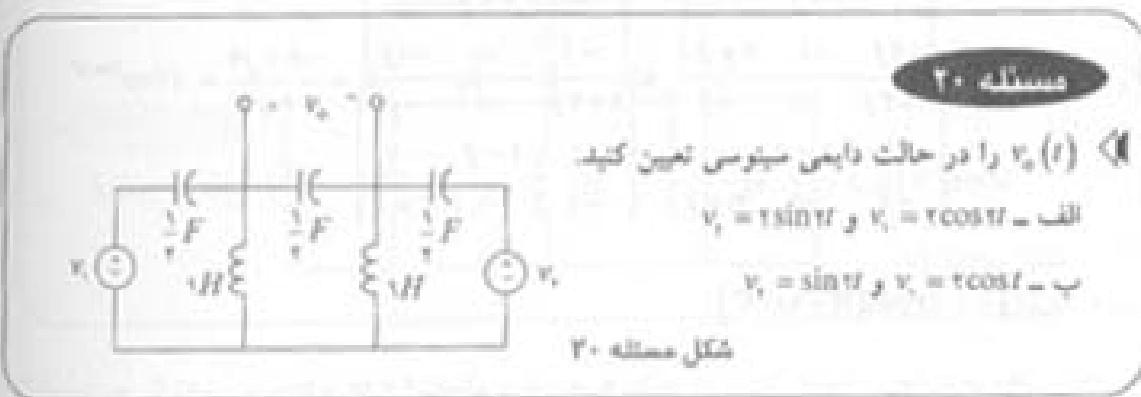
$$\textcircled{1} \text{ } , f \text{ } \mathcal{B}_A \text{ } KCL \rightarrow \frac{V_C}{\frac{1}{j}} + + \frac{V_C - V_B}{\frac{1}{j}} + \frac{V_C - V_A}{\frac{1}{j}} = 0 \rightarrow -jV_A - jV_B + (k+j)V_C = 0$$

$$V_1 = V_A - V_C = \begin{vmatrix} 1 & -\tau & -j \\ \tau & 1-\tau j & -1 \\ 0 & -\tau & \tau + j \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1+\tau j & -\tau & -1 \\ -1 & 1-\tau j & 0 \\ -j & -\tau & \tau + j \end{vmatrix} = \frac{1+j\tau}{1+\tau j} = \tau j \pi e^{-j\pi/3}$$

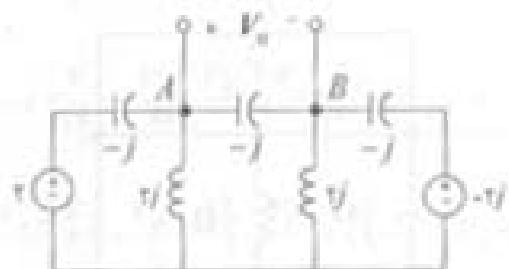
$$\rightarrow r(t) = r_0 \cos(t - \phi(r^0))$$

و در نهایت سایر قاداره حسنه آثار خواهیم داشت

$$\rightarrow v(t) = v_r(t) + v_\theta(t) = \tau/\tau\tau \cos\left(t - k\theta/\tau^2\right) + \sqrt{\tau}v \cos\left(\theta - \omega_0 t/\tau^2\right)$$



حل : الف - از انجاکه فریکسی مایع پکان است لذا می توان شیر هر دو را با هم در سفر گرفت



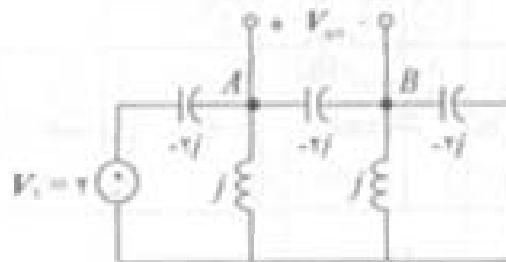
$$\textcircled{d} \text{ } \text{ } \text{ } \text{ } \text{ } KCL \rightarrow \frac{V_s - V_i}{-j} + \frac{V_s}{1/j} + \frac{V_s - V_o}{-j} = 0 \rightarrow jV_s - jV_i + jV_s + jV_o = 0$$

$$\textcircled{B} \text{, } \mathcal{F}, \text{ } KCL \rightarrow \frac{V_B - V_A}{\frac{-j}{V_f}} + \frac{V_B}{\frac{j}{V_f}} + \frac{V_B - (-V_f)}{\frac{-j}{V_f}} = 0 \rightarrow jV_A + jV_B = jV_f$$

$$\rightarrow \delta V_x - \delta V_y = t + jt \quad \rightarrow \quad V_x = V_x - V_y = \frac{1}{423} (t + jt) = \frac{1\sqrt{2}}{2} e^{j\pi/4}$$

$$\rightarrow v_o(t) = \frac{\tau\sqrt{2}}{5} \cos(\omega t + 90^\circ)$$

پس از این حالت متعارف دارایی فرکانسی را که ای متغیر این باتوجه به تحریر کدام را جذاب‌تر می‌نماید بررسی کنید

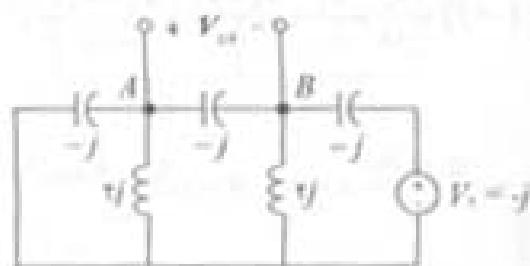


$$\textcircled{A} \quad \text{از KCL} \rightarrow \frac{V_A - 1}{-j} + \frac{V_A}{j} + \frac{V_A - V_B}{-j} = 0 \rightarrow V_B = -1$$

$$\textcircled{B} \quad \text{از KCL} \rightarrow \frac{-1 - V_A}{-j} + \frac{-1}{j} + \frac{-1 - V_B}{-j} = 0 \rightarrow V_A = 0$$

$$\rightarrow V_{oi} = V_A - V_B = 1 \rightarrow v_o(t) = \cos(\omega t)$$

از این پس از جمع این دو معادله داشته‌ایم  $V_s = -j \Im V_i = +j\omega = 1 \Im v_i(t) = \sin(\omega t)$   $v_i(t) = +j\sin(\omega t)$



$$\textcircled{A} \quad \text{از KCL} \rightarrow \frac{V_A}{-j} + \frac{V_A}{j} + \frac{V_A - V_B}{-j} = 0 \rightarrow jV_A - jV_B = 0$$

$$\textcircled{B} \quad \text{از KCL} \rightarrow \frac{V_B - (-j)}{-j} + \frac{V_B}{j} + \frac{V_B - V_A}{-j} = 0 \rightarrow jV_A - jV_B = -j$$

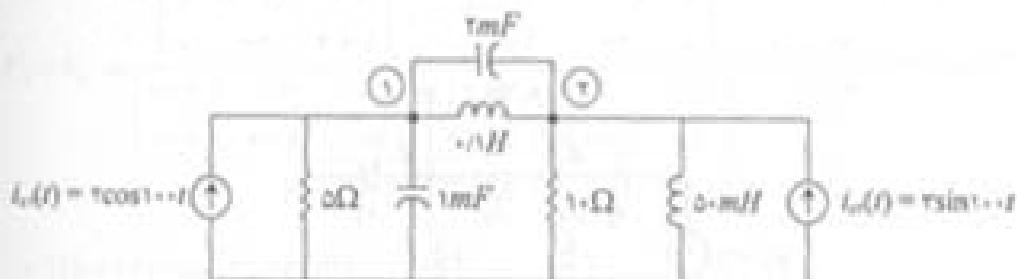
$$\rightarrow jV_A - jV_B = -j \rightarrow V_{oi} = V_A - V_B = \frac{1}{2}j = \frac{1}{2}e^{j90^\circ} \rightarrow v_o(t) = \frac{1}{2}\cos(\omega t + 90^\circ)$$

از این پس از جمع این دو معادله داشته‌ایم

$$v_i(t) = v_{oi}(t) + v_{ci}(t) = \cos(\omega t) + \frac{1}{2}\cos(\omega t + 90^\circ) = \cos(\omega t) - \frac{1}{2}\sin(\omega t)$$

## مسئله ۲۱

۱) رکازهای گروهی مدار را با استفاده از تحلیل گروه در حالت دایس سینوس بدست آورید.



شکل مسئله ۲۱

حل: از آنجا که فرکانس زویه ای هردو منع ( $\omega = 100$  بر ثانیه) باشند، می توان یکجا بررسی کرد. با توجه به شکل مسئله داشته ایم

$$I_R = 1, \quad I_P = \tau e^{-\beta t} = -\tau f$$

$$\textcircled{1} \text{ گروه KCL} \rightarrow -1 + \frac{V_1}{5} + \frac{V_1}{-\gamma_1 f} + \frac{V_1 - V_2}{-\gamma_2 f} + \frac{V_1 - V_3}{\gamma_1 f} = 0 \rightarrow (-1 + ft)V_1 + V_2 = \gamma_1 f$$

$$\textcircled{2} \text{ گروه KCL} \rightarrow -(-\tau f) + \frac{V_2}{j\delta} + \frac{V_2}{\gamma_2} + \frac{V_2 - V_3}{j\gamma_1} + \frac{V_2 - V_1}{-\beta} = 0 \rightarrow V_2 + (1 + f)V_3 = \tau.$$

$$\rightarrow V_1 = \begin{vmatrix} ft & 1 \\ \tau & \gamma_1 f \end{vmatrix} = \frac{-\tau + ft}{\delta} = -\gamma_1 + ft = \gamma_1 / \tau e^{j\pi/2}$$

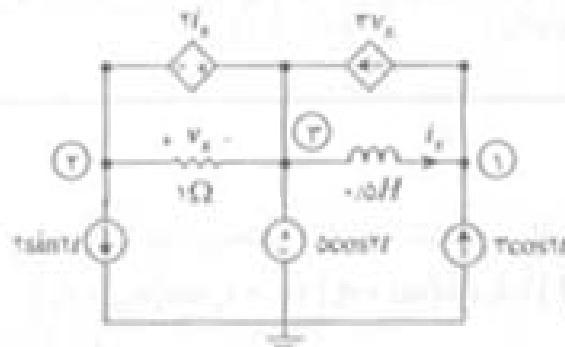
$$\rightarrow v_1(t) = \gamma_1 / \tau \cos(\gamma_1 \cdot t - \pi/2)$$

$$\rightarrow V_2 = \begin{vmatrix} -\tau + \gamma_2 f & ft \\ \gamma_2 & \tau \end{vmatrix} = \frac{-\tau + ft}{\delta} = -\gamma_2 + ft = \gamma_2 / \tau e^{j\pi/2}$$

$$\rightarrow v_2(t) = \gamma_2 / \tau \cos(\gamma_2 \cdot t + \pi/2)$$

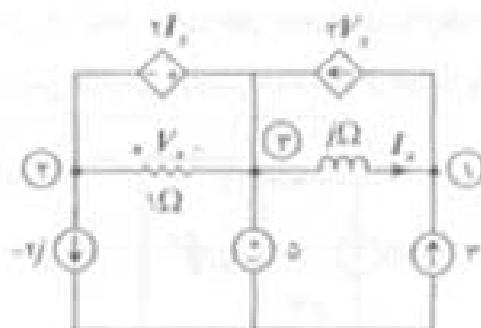
مسئله ۲۷

(۱) دکاز گره های مدار را با استفاده از تحلیل گر، در حالت دائمی بدست آورید.



شکل مسئله ۲۷

حل : فرکانس هر سه منع  $\omega = 0$  بوده این مدار را در حالت دائمی سیستم می توان بصورت زیر در نظر گرفت



$$V_2 = 0 \rightarrow I_2 = \frac{0 - V_1}{j} , \quad V_x = V_1 - 0$$

$$V_x = -jI_2 \rightarrow V_1 - 0 = -j \frac{0 - V_1}{j} \rightarrow jV_1 - jV_1 = 0 + j0$$

$$\textcircled{1} \text{ } \cdot \text{ } \text{ } \text{ } KCL \rightarrow \tau(V_1 - 0) + \frac{V_1 - 0}{j} - \tau = 0 \rightarrow V_1 + j\tau V_1 = 0 + j0$$

$$\rightarrow V_1 = \begin{vmatrix} 1 + j0 & -j \\ 0 + j/\lambda & j\tau \end{vmatrix} = \frac{j\tau 0 - \tau}{\tau j} = 0 + j/\tau\tau = 0/-\tau e^{j\pi/2}$$

$$\rightarrow v_1(t) = 0/-\tau \cos(\omega t + \pi/2)$$



$$\rightarrow V_i = \frac{\begin{vmatrix} r & \lambda - j\delta \\ r & \delta + j\lambda \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} r & -j \\ r & j\tau \end{vmatrix}} = \frac{j\tau}{j\tau} = \delta/\delta\lambda \rightarrow v_i(t) = \delta/\delta\lambda \cos\omega t$$

$$V_i = \delta \rightarrow v_i(t) = \cos\omega t$$

### ۱۷. مجموعه

۱) شان دهد که اگر

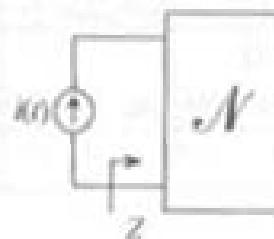
$$i(t) = I_1 \sin(\omega_1 t + \theta_1) + I_2 \sin(\omega_2 t + \theta_2) + \dots + I_n \sin(\omega_n t + \theta_n)$$

در این صورت مقدار متوسط:

$$I_{\text{متوسط}} = \sqrt{I_{\text{متوسط}}^2 + I_{\text{متوسط}}^2 + \dots + I_{\text{متوسط}}^2} = \sqrt{\frac{I_1^2 + I_2^2 + \dots + I_n^2}{n}}$$

حل: فرض کنیم یک نظریه A، شامل عناصر خطی و تغییرنایاب با (مان یعنی  $i(t)$  را به آن وصل کرد) باشد

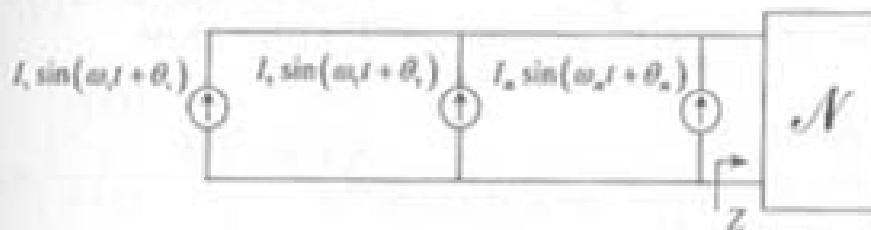
محضن فرض کنیم در حالت دایس سیزوس اینداس دیده شده از قوی سر یک نظریه برای Z باشد



توان متوسط تحویل شده شده به یک نظریه A، توسط معنی  $i(t)$  برآورده است.

$$P_A = I_{\text{متوسط}} \text{Re}(Z)$$

محضن با توجه به  $i(t)$  داده شده شکل فوق را من توان بصورت زیر رسم کرد



سایر نظریه های مجموع اثکار من توان بروزست

$$P_A = P_{\text{متوسط}} + P_{\text{متوسط}} + \dots + P_{\text{متوسط}} = I_{\text{متوسط}}^2 \text{Re}(Z) + I_{\text{متوسط}}^2 \text{Re}(Z) + \dots + I_{\text{متوسط}}^2 \text{Re}(Z)$$

$$= (I_{\text{متوسط}}^2 + I_{\text{متوسط}}^2 + \dots + I_{\text{متوسط}}^2) \text{Re}(Z)$$

$$I_{\text{میان}} = I_{\text{میان}1} + I_{\text{میان}2} + \dots + I_{\text{میان}n}$$

$$\rightarrow I_{\text{میان}} = \sqrt{I_{\text{میان}1}^2 + I_{\text{میان}2}^2 + \dots + I_{\text{میان}n}^2} = \sqrt{\left(\frac{I_1}{\sqrt{T}}\right)^2 + \left(\frac{I_2}{\sqrt{T}}\right)^2 + \dots + \left(\frac{I_n}{\sqrt{T}}\right)^2} = \sqrt{\frac{I_1^2 + I_2^2 + \dots + I_n^2}{T}}$$

مسطه ۷۴

(۱) مقدار میانگین موج نشان داده شده را تعیین کنید.

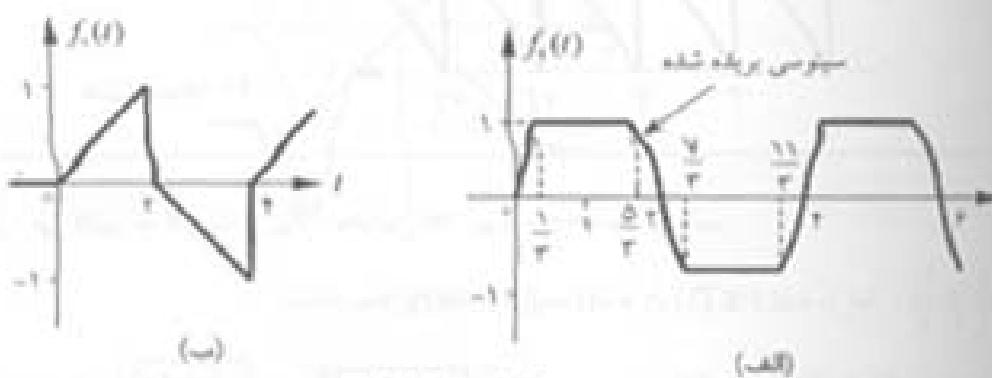


حل: با این تعریف مقدار میانگین:

$$I_{\text{میان}} = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T i^2(t) dt} = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T \sin^2 t dt} = \sqrt{\frac{1}{T} \left( \frac{\pi}{2} \right)} = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

مسطه ۷۵

(۲) مقدار میانگین موج متابوپ شکل را تعیین کنید.



حل: (الف) = با توجه به شکل (۷۵-الف) داریم



$$f_i(t) = \begin{cases} \sin \frac{\pi}{\tau} t & , -\tau < t < \frac{1}{\tau} \\ 1 & , \frac{1}{\tau} < t < 1 \end{cases}$$

$$\int_{-\tau}^1 f_i(t) dt = \tau \int_{-\tau}^0 f_i(t) dt + \tau \int_0^1 f_i(t) dt = \tau \int_{-\tau}^0 \left( \sin \frac{\pi}{\tau} t \right)' dt + \tau \int_0^1 dt = \tau \int_{-\tau}^0 (-\cos \pi t) dt + \tau \int_0^1 dt$$

$$= \frac{\pi \sin \pi t}{\pi} \Big|_{-\tau}^0 + \tau t \Big|_0^1 = \frac{\pi}{\tau} = \frac{\sqrt{\tau}}{\pi}$$

و در نهایت با برگرفت موثر سوادم داشت

$$F_{\text{ave}} = \sqrt{\frac{1}{\tau} \int_{-\tau}^1 f_i(t) dt} = \sqrt{\frac{1}{\tau} \cdot \frac{\sqrt{\tau}}{\pi}} = \frac{\sqrt{\tau}}{\pi}$$

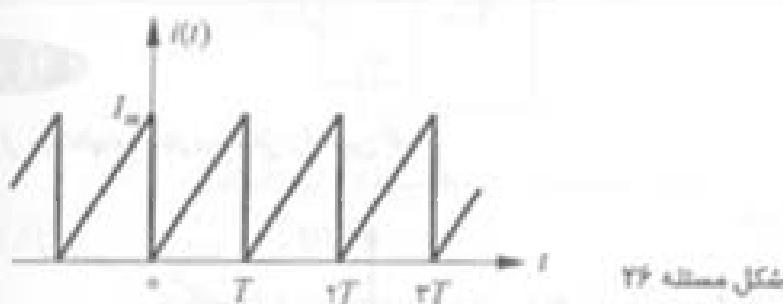
ب - به روش مشابه برای سودار شکل (ب) داریم

$$f_i(t) = \frac{t}{\tau} , -\tau < t < \tau$$

$$\int_{-\tau}^1 f_i(t) dt = \tau \int_{-\tau}^0 \left( \frac{t}{\tau} \right)' dt = \frac{t^2}{\tau} \Big|_{-\tau}^0 = \frac{\tau}{\tau} \rightarrow F_{\text{ave}} = \sqrt{\frac{1}{\tau} \int_{-\tau}^1 f_i(t) dt} = \sqrt{\frac{1}{\tau} \left( \frac{\tau}{\tau} \right)} = \frac{\sqrt{\tau}}{\tau}$$

### مثاله ۲۶

(۱) جریان گلرنده از مقاومت  $R$  بصورت زیر است. توان متوسط تحویل خواهد شد، به آن را تعیین کنید



شکل مسئله ۲۶

حل: من داریم که  $i(t) = I_m$  بازگشتن استاد  $I_{\text{ave}} = I_m R$  را محاسبه می کنیم

$$i(t) = \left( \frac{I_m}{T} \right) t , \quad 0 \leq t \leq T , \quad i(t+KT) = i(t)$$

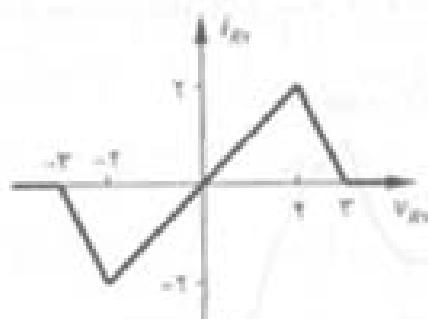
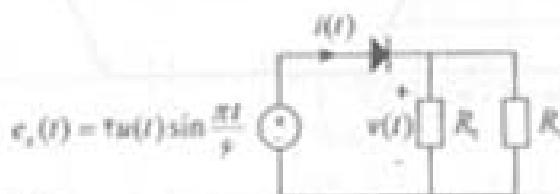
$$\int_{-\tau}^1 i(t) dt = \int_{-\tau}^1 \left( \frac{I_m}{T} \right) t dt = \frac{T I_m}{\tau} \rightarrow I_{\text{ave}} = \sqrt{\frac{1}{T} \int_{-\tau}^1 i(t) dt} = \sqrt{\frac{1}{T} \left( \frac{T I_m}{\tau} \right)} = \frac{I_m}{\sqrt{\tau}}$$

$$\rightarrow P_{\text{ave}} = I_{\text{ave}}^2 R = \left( \frac{I_m}{\sqrt{\tau}} \right)^2 R = \frac{1}{\tau} I_m^2 R$$

مسئله ۷۷

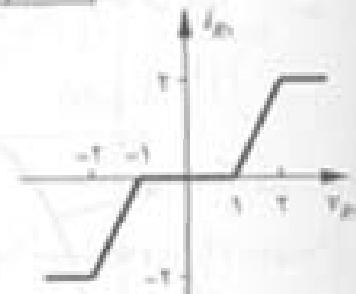
(۱) مدار موز (۱) را تعیین کنید (۱) و مقاومت غیر خطی با مشخصه های شکل های (ب) و

(ب) من باند.



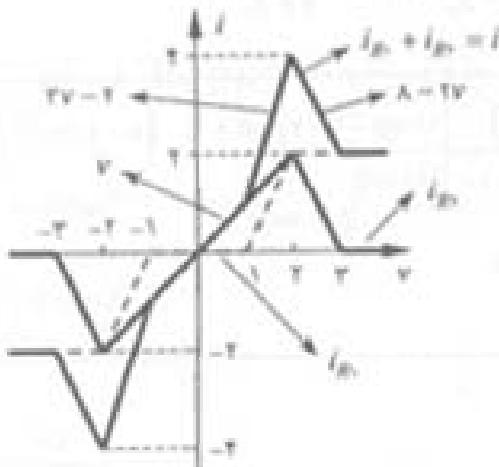
(۱)

شکل مسئله ۷۷



(۲)

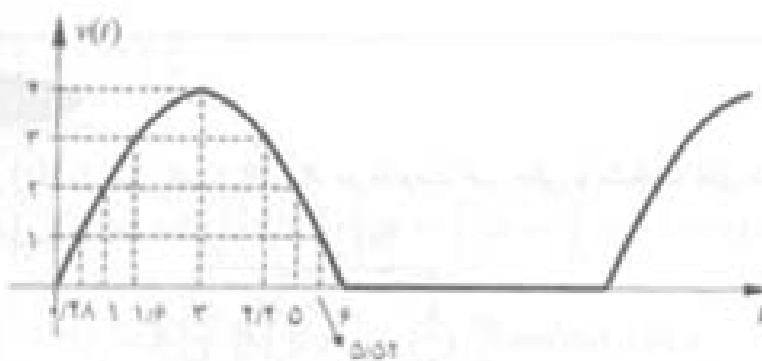
حل: ابتدا مشخصه معادل  $R_1$  و  $R_2$  را تعیین می کنیم. از آنجا که  $v_{R_1} = v$  لذا به این دو لذت های متاظر جربان را با هم جمع می کنیم.



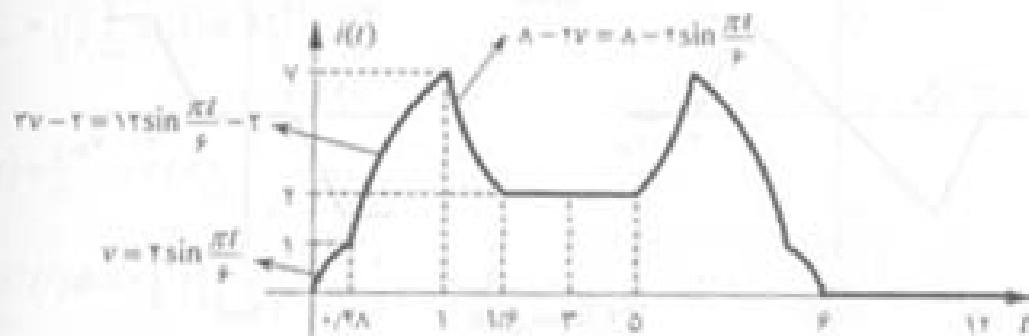
از آنجا که دیگر فقط به ازای  $> 0$  مثبت می کند لذا عوایم داشت

$$v(t) = \begin{cases} e_s(t) + e_i(t) & > 0 \\ 0 & e_i(t) < 0 \end{cases} = \begin{cases} 10\sin(\frac{\pi t}{2}) & 0 < t < T \\ 0 & T < t < 2T \end{cases}, \quad v(t+2T) = v(t)$$

سازمان سود (پر) مجموعت زیر شوند  $v(t)$



در اینجا با توجه به شکل نمودار  $i(t)$  و نمودار  $v = v(t)$  حسب رسم می‌کنیم



و در نهایت به محاسبه مقدار مولر  $i_m(t)$  خواهیم پرداخت.

$$I_{\text{av}} = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T i^2(t) dt} = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T i'(t)^2 dt} = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T v^2(t) dt}$$

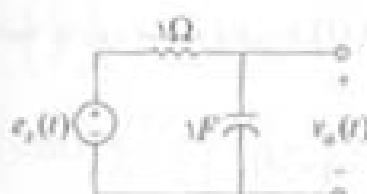
$$= \sqrt{\frac{1}{T} \left[ \int_{T/4}^{T/2} \left( \pi \sin \frac{\pi t}{T} \right)^2 dt + \int_{T/2}^{3T/4} \left( \pi \sin \frac{\pi t}{T} - \pi \right)^2 dt + \int_{3T/4}^{5T/4} \left( \pi - \pi \sin \frac{\pi t}{T} \right)^2 dt + \int_{5T/4}^{7T/4} \left( \pi \sin \frac{\pi t}{T} \right)^2 dt \right]}$$

$$\rightarrow I_{\text{av}} = \sqrt{\frac{1}{T} (T \cdot \pi)} = \pi/2A$$

### مسئله ۷۸

(۱) حالت دائمی  $v_o(t)$  و مقدار مولر آن را حساب کنید

(۲) توان متوسط تلف شده در مقاومت  $\Omega$  را بحث



$$e_s(t) = \pi \left( \cos \frac{t}{T} - \frac{1}{\pi} \cos \frac{2t}{T} + \frac{1}{\pi} \cos \frac{3t}{T} \right)$$

شکل مسئله ۷۸

حل: با توجه به شکل مسئله و بنابر قاعده تقسیم وکلار در حالت دائمی سیستم داریم

$$V_+ = \frac{1}{\gamma + j\omega} V_i = \frac{1}{\gamma + j\omega} V_i = \frac{1}{\sqrt{\gamma^2 + \omega^2}} e^{-j\arctan(\omega/\gamma)} V_i$$

و از نتیجه با استفاده از قضیه جمع انتقال داریم

$$V_i = \left\{ \gamma, \omega = \frac{\gamma}{\tau} \right\} + \left\{ -\frac{\pi}{\tau}, \omega = \frac{\pi}{\tau} \right\} + \left\{ \frac{\pi}{\delta}, \omega = \frac{\pi}{\delta} \right\} = \left\{ \gamma, \omega = \frac{\gamma}{\tau} \right\} + \left\{ \frac{\pi}{\tau} e^{j\pi/2}, \omega = \frac{\pi}{\tau} \right\} + \left\{ \frac{\pi}{\delta}, \omega = \frac{\pi}{\delta} \right\}$$

$$V_i = \left( \frac{1}{\sqrt{1 + \left(\frac{\gamma}{\tau}\right)^2}} e^{-j\arctan\left(\frac{\gamma}{\tau}\right)} \right) \left( 1 \right) + \left( \frac{1}{\sqrt{1 + \left(\frac{\pi}{\tau}\right)^2}} e^{-j\arctan\left(\frac{\pi}{\tau}\right)} \right) \left( \frac{\pi}{\tau} e^{j\pi/2} \right) + \left( \frac{1}{\sqrt{1 + \left(\frac{\pi}{\delta}\right)^2}} e^{-j\arctan\left(\frac{\pi}{\delta}\right)} \right) \left( \frac{\pi}{\delta} \right)$$

$$\Rightarrow V_i = \pi / \Delta \omega e^{-j\pi/2/\tau} + \dots / \sqrt{1} e^{j\pi/2/\tau} + \dots / \sqrt{1} \sqrt{\omega} e^{-j\pi/2/\tau}$$

$$\Rightarrow v_i(t) = \pi / \Delta \omega \cos\left(\frac{\pi}{\tau}t - \pi/2/\tau\right) + \dots / \sqrt{1} \cos\left(\frac{\pi}{\tau}t - \pi\pi/\tau\right) + \dots / \sqrt{1} \sqrt{\omega} \cos\left(\frac{\pi}{\tau}t - \pi\pi/\tau\right)$$

$$\Rightarrow V_{out} = \sqrt{\left(\left(\pi / \Delta \omega\right)^2 + \left(\dots / \sqrt{1}\right)^2 + \left(\dots / \sqrt{1} \sqrt{\omega}\right)^2\right)} = \pi / \Delta \omega$$

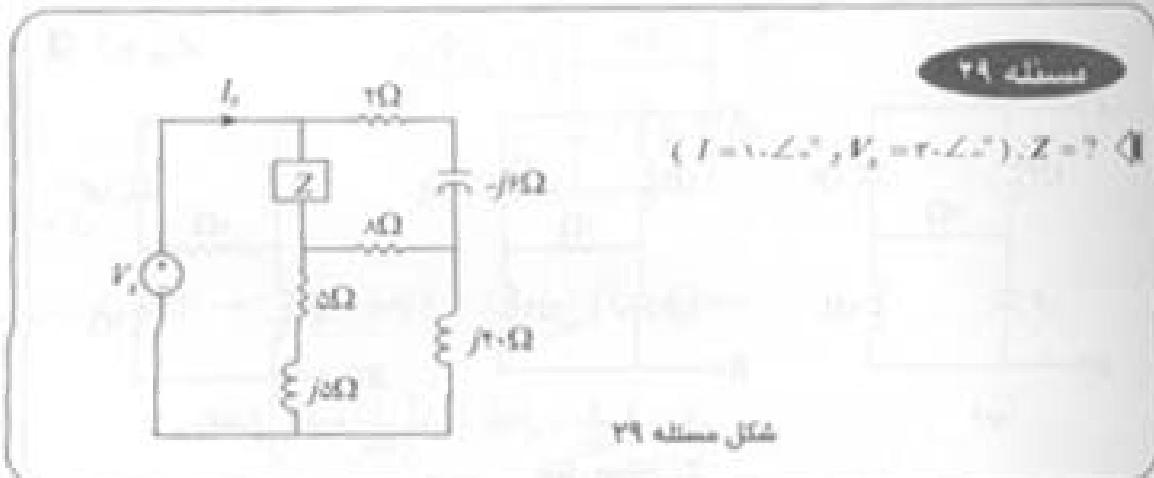
من دستور  $P_{R,out} = I_{R,out} \cdot R$  برابر با  $\pi / \Delta \omega \cdot R$  می باشد بنابراین ابتدا مقادیر مولفه های  $I_i(t)$  را محاسبه می کنیم

$$I_i = \frac{V_i}{\gamma} = j\omega V_i = \omega V_i e^{j\pi/2}$$

$$\Rightarrow I_i = \left( \frac{\pi}{\tau} \right) \left( \pi / \Delta \omega \right) e^{-j\pi/2/\tau} \cdot e^{j\pi/2} + \left( \frac{\pi}{\tau} \right) \left( \dots / \sqrt{1} \right) e^{j\pi/2/\tau} \cdot e^{j\pi/2} + \left( \frac{\pi}{\tau} \right) \left( \dots / \sqrt{1} \sqrt{\omega} \right) e^{-j\pi/2/\tau} \cdot e^{j\pi/2}$$

$$= \pi / \sqrt{1} e^{j\pi/2/\tau} + \pi / \sqrt{1} \sqrt{\omega} e^{j\pi/2/\tau} + \dots / \sqrt{1} e^{j\pi/2/\tau} \Rightarrow I_{R,out} = \sqrt{\left(\left(\pi / \sqrt{1}\right)^2 + \left(\pi / \sqrt{1} \sqrt{\omega}\right)^2 + \left(\dots / \sqrt{1}\right)^2\right)} = \pi / \Delta \omega$$

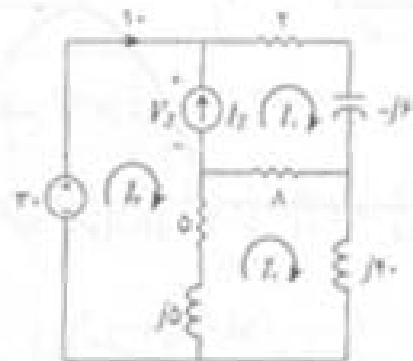
$$P_{R,out} = I_{R,out} \cdot R = \left( \pi / \Delta \omega \right) \left( \pi \right) = \pi / \Delta \omega \text{ W}$$





حل: هرچیز مغلوب است، منع حریم از عابران و اراحتی امدادگران است. مدار را مسحور نمود.

- 2 -



$$I_s = \dots, I_{\overline{s}} = I_s - I_r \quad \rightarrow \quad I_s = I_{\overline{s}} + I_r = I_{\overline{s}} + \dots$$

$$| \text{جبری مثلث} KVL \rightarrow -V_x + i(I_x + 1) - j(i(I_x + 1)) + k(I_x + 1 - I_1) = 0$$

$$[ \text{مشترک} KVL ] \rightarrow (\delta + j\Delta)(I_s - i_+) + \Delta(I_s - (I_s + i_+)) + jR_i I_s = 0$$

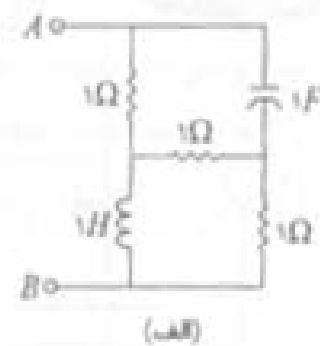
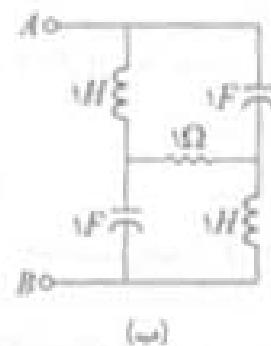
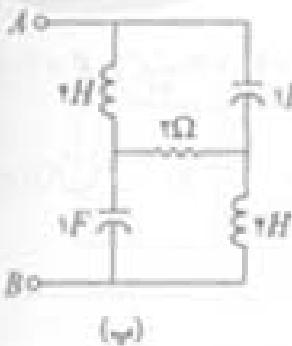
$$\rightarrow \begin{cases} (\gamma - j\beta) J_Z - \alpha J_x = V_Z - \gamma \tau + j\beta, \\ -\alpha J_Z + (\gamma \tau + j\beta) J_x = \gamma \tau + j\beta. \end{cases}$$

$$\Rightarrow I_2 = \begin{vmatrix} V_2 - 1 + j\theta & -A \\ -A & V_2 + j\theta \end{vmatrix} = \frac{V_2 + j\theta}{V_2 - 1 + j\theta} V_2 + K$$

$$\Rightarrow Z = \frac{\pi\tau^2 + f\pi\tau}{\sqrt{r + f\tau}} = \pi/r - f\tau/\pi$$

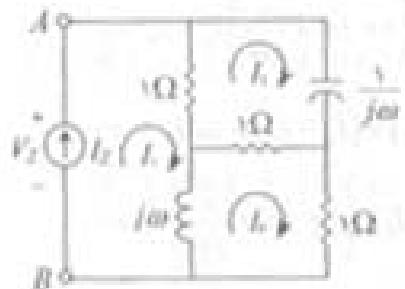
Page 1

Z<sub>4</sub> = 1



حل : اگر - بذین مقدار میخواهیم  $I_A = I_B$  و سر  $A_3 A_2$  دصل می کنیم همچنان فرض می کنیم در

در مکانیک دایری سینوسی  $\omega = \omega_0$



$$I_e = I_r$$

$$\text{نحوه } KVL \rightarrow -V_E + (I_E - I_r) + j\omega(I_E - I_r) = 0 \rightarrow (1 + j\omega)I_E - I_r - j\omega I_r = V_E$$

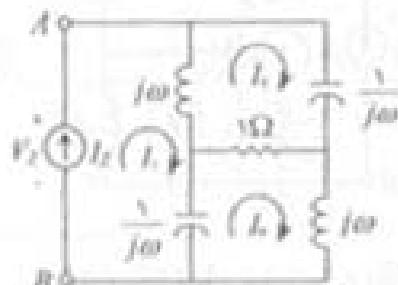
$$\text{نحوه } KVL \rightarrow (I_r - I_E) + \left(\frac{1}{j\omega}\right)I_r + (I_r - I_r) = 0 \rightarrow -I_E + \left(1 + \frac{1}{j\omega}\right)I_r = 0$$

$$\text{نحوه } KVL \rightarrow (j\omega)(I_r - I_E) + (I_r - I_r) + I_r = 0 \rightarrow -j\omega I_E - I_r + (1 + j\omega)I_r = 0$$

$$\Rightarrow I_E = \begin{vmatrix} V_E & -1 & -j\omega \\ -1 & 1 + \frac{1}{j\omega} & -1 \\ -1 & -1 & 1 + j\omega \end{vmatrix} = \frac{1 + \omega j + \frac{1}{j\omega}}{1 + \omega j + \frac{1}{j\omega}} V_E = V_E \rightarrow Z_{AB} = \frac{V_E}{I_E} = 1$$

$$\begin{vmatrix} 1 + j\omega & -1 & -j\omega \\ -1 & 1 + \frac{1}{j\omega} & -1 \\ -j\omega & -1 & 1 + j\omega \end{vmatrix}$$

پ. مکانیک دایری (ا) حل می کنیم



$$I_e = I_r$$

$$\text{نحوه } KVL \rightarrow -V_E + j\omega(I_E - I_r) + \frac{1}{j\omega}(I_r - I_r) = 0$$

$$\Rightarrow \left(j\omega + \frac{1}{j\omega}\right)I_E - j\omega I_r - \frac{1}{j\omega}I_r = V_E$$



$$\text{مشخص کار KVL} \rightarrow j\omega(I_r - I_Z) + \frac{1}{j\omega}I_r + (I_r - I_e) = 0$$

$$\rightarrow -j\omega I_Z + \left(1 + j\omega + \frac{1}{j\omega}\right)I_r - I_e = 0$$

$$\text{مشخص کار KVL} \rightarrow \frac{1}{j\omega}(I_r - I_e) + (I_r - I_e) + j\omega I_r = 0$$

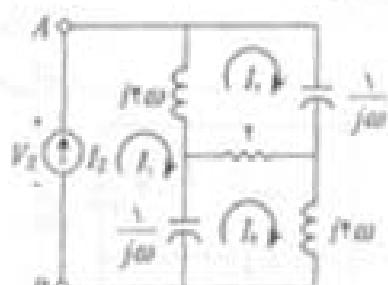
$$\rightarrow -\frac{1}{j\omega}I_Z - I_e + \left(1 + j\omega + \frac{1}{j\omega}\right)I_r = 0$$

$$\begin{vmatrix} V_T & -j\omega & -\frac{1}{j\omega} \\ 0 & 1 + j\omega + \frac{1}{j\omega} & -1 \\ 0 & -1 & 1 + j\omega + \frac{1}{j\omega} \end{vmatrix} = \frac{1 - \omega^2 - \frac{1}{\omega^2} + j\omega + \frac{1}{j\omega}}{\omega^2 - \frac{1}{\omega^2} + j\omega + \frac{1}{j\omega}} V_T = V_Z$$

$$\rightarrow I_Z = \begin{vmatrix} j\omega + \frac{1}{j\omega} & -j\omega & -\frac{1}{j\omega} \\ -j\omega & 1 + j\omega + \frac{1}{j\omega} & -1 \\ -\frac{1}{j\omega} & -1 & 1 + j\omega + \frac{1}{j\omega} \end{vmatrix}$$

$$\rightarrow Z_{IZ} = \frac{V_Z}{I_Z} = j\Omega$$

مذکور شده در مدار (ب) خواهد بود



$$I_e = I_Z$$

$$\text{مشخص کار KVL} \rightarrow -V_T + j\omega(I_Z - I_e) + \frac{1}{j\omega}(I_e - I_r) = 0$$

$$\rightarrow \left(j\omega + \frac{1}{j\omega}\right)I_Z - j\omega I_e - \frac{1}{j\omega}I_r = V_T$$

$$\text{مشخص کار KVL} \rightarrow j\omega(I_r - I_Z) + \frac{1}{j\omega}I_r + i(I_r - I_e) = 0$$

$$\rightarrow -j\tau\omega I_x + \left(\tau + j\tau\omega + \frac{1}{j\omega}\right)I_x - \tau I_r = 0$$

$$\text{و منطبق } KVL \rightarrow \frac{1}{j\omega}(I_r - I_x) + \tau(I_r - I_x) + j\tau\omega I_r = 0$$

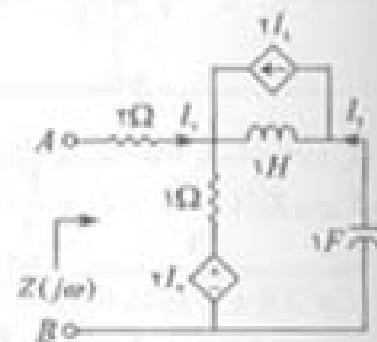
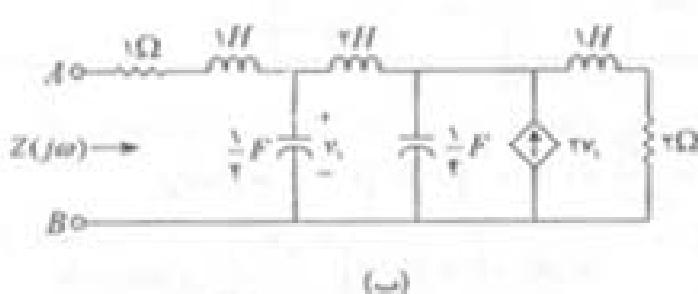
$$\rightarrow -\frac{1}{j\omega}I_x - \tau I_x + \left(\tau + j\tau\omega + \frac{1}{j\omega}\right)I_r = 0$$

$$I_x = \begin{vmatrix} V_x & -j\tau\omega & -\frac{1}{j\omega} \\ \tau + j\tau\omega + \frac{1}{j\omega} & -\tau & \\ -\tau & \tau + j\tau\omega + \frac{1}{j\omega} & \end{vmatrix} = \frac{\tau - V_x\omega^2 - \frac{1}{\omega} + j\tau\omega + \frac{1}{j\omega}}{\tau^2 - \tau^2\omega^2 - \frac{1}{\omega^2} + j\tau\omega + \frac{1}{j\omega}} V_x = \frac{V_x}{\tau}$$

$$\rightarrow Z_{AB} = \frac{V_x}{I_x} = \tau\Omega$$

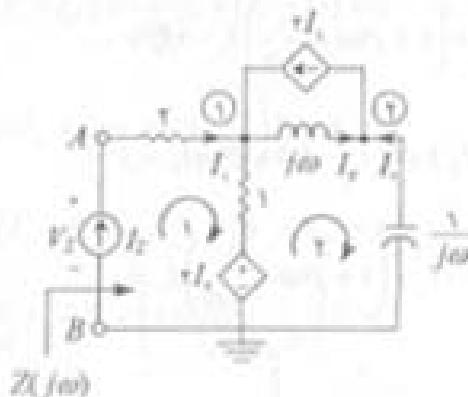
### مسئله ۷۱

$$Z_{AB} = ?$$



شکل مسئله ۷۱

حل: انتفای در حالت ذاتی سیزنس و به ازای فرکانس زéro ای  $\omega = 0$  مدار به صورت زیر خواهد بود که  
محیط میدانی از میان را را به در میان  $A$  و  $B$  وصل گردید:



$$I_x = I_x, \quad V_x = V_x - \tau I_x = V_x - \tau I_x$$

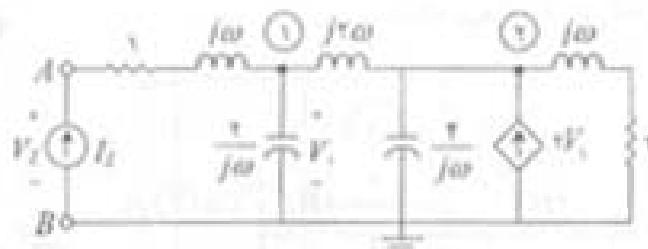
$$\textcircled{1} + \textcircled{2} KCL \rightarrow -I_x + \frac{V_x - \tau I_x - (-\tau I_x)}{\tau} - I_x = 0 \rightarrow I_x = V_x - \tau I_x$$

$$\textcircled{1} KVL \rightarrow -I_x + \tau I_x - (\tau I_x - V_x) = 0 \rightarrow I_x = V_x - I_x$$

$$\tau \omega' KVL \rightarrow -V_x + \tau I_x + j\omega(V_x - I_x) - \frac{V_x}{j\omega}(\tau I_x - V_x) = 0$$

$$\rightarrow (\tau - \omega' - j\omega)V_x = (\tau - \omega' - \tau j\omega)I_x \rightarrow Z(j\omega) = \frac{V_x}{I_x} = \frac{\tau - \omega' - \tau j\omega}{\tau - \omega' - j\omega}$$

ب - مدار نسبت (الف) عمل من کم



$$\textcircled{1} KCL \rightarrow -I_x + \frac{V_x - V_x}{\tau} + \frac{V_x - V_x}{j\omega} = 0 \rightarrow (\tau - \omega')V_x - V_x = j\omega I_x$$

$$\textcircled{2} KCL \rightarrow \frac{V_x - V_x}{j\omega} + \frac{V_x - V_x}{\tau} - \tau V_x + \frac{V_x - V_x}{\tau + j\omega} = 0$$

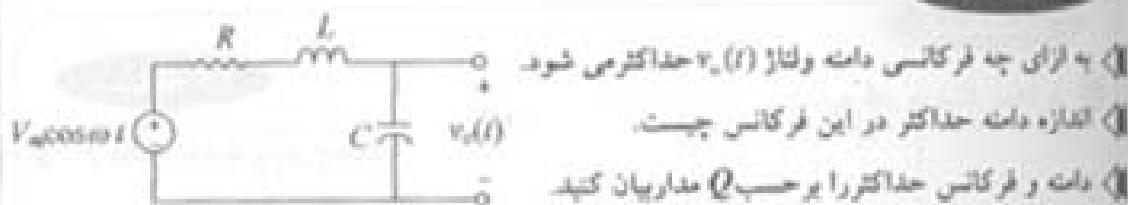
$$\rightarrow \left( -\tau - \frac{1}{j\omega} \right) V_x + \left( j\frac{\omega}{\tau} + \frac{1}{j\omega} + \frac{1}{\tau + j\omega} \right) V_x = 0$$

$$\rightarrow V_c = \frac{\begin{vmatrix} j\omega I_x & -1 \\ -1 & j\frac{\omega}{\tau} + \frac{1}{j\omega} + \frac{1}{\tau + j\omega} \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} \gamma - j\omega' & -1 \\ -1 & j\frac{\omega}{\tau} + \frac{1}{j\omega} + \frac{1}{\tau + j\omega} \end{vmatrix}} = \frac{\gamma - \omega' + \frac{j\omega}{\tau}}{-1 + j\frac{\gamma\omega - \omega'}{\tau} + \frac{\gamma - \omega'}{\tau + j\omega}} I_x$$

$$= \frac{\gamma - \omega' + j\left(\tau\omega - \frac{\omega'}{\tau}\right)}{-\tau - \frac{\gamma\omega'}{\tau} + \frac{\omega'}{\tau} + j\left(-\frac{\omega}{\tau} - \frac{\omega'}{\tau}\right)} I_x$$

$$V_x = \gamma + j\omega I_x + V_c = \left( \gamma + j\omega + \frac{\gamma - \omega' + j\left(\tau\omega - \frac{\omega'}{\tau}\right)}{-\tau - \frac{\gamma\omega'}{\tau} + \frac{\omega'}{\tau} + j\left(-\frac{\omega}{\tau} - \frac{\omega'}{\tau}\right)} \right) I_x$$

$$\rightarrow Z_{AB} = \frac{V_x}{I_x} = \gamma + j\omega + \frac{\gamma - \omega' + j\left(\tau\omega - \frac{\omega'}{\tau}\right)}{-\tau - \frac{\gamma\omega'}{\tau} + \frac{\omega'}{\tau} + j\left(-\frac{\omega}{\tau} - \frac{\omega'}{\tau}\right)}$$



حل: با استفاده از قاعده تقسیم ولتاژ و با فرمus اینکه مدار در حالت دائمی سینوسی باشد خواهیم داشت

$$V_c = \frac{\frac{1}{j\omega C}}{R + j\omega L + \frac{1}{j\omega C}} V_m = \frac{V_m}{(\gamma - LC\omega') + jRC\omega} \rightarrow |V_c| = \frac{|V_m|}{\sqrt{(\gamma - LC\omega')^2 + R^2 C^2 \omega^2}}$$

در اینجا با مشتق گیری از  $|V_c|$  نسبت به  $\omega$  و برای صفر گرفتار دادن آن فرکانس موردنظر را بدست می‌آوریم

$$\frac{d|V_c|}{d\omega} = 0 \rightarrow \frac{V_m \left\{ \gamma(-LC\omega)(\gamma - LC\omega') + R^2 C^2 \omega^2 \right\}}{\left[ (\gamma - LC\omega')^2 + R^2 C^2 \omega^2 \right]^2} = 0 \rightarrow \omega = \sqrt{\frac{\gamma}{LC} - \frac{R^2}{4C^2}}$$



بنابراین ذاته حداقل بزرگ خواهد شد

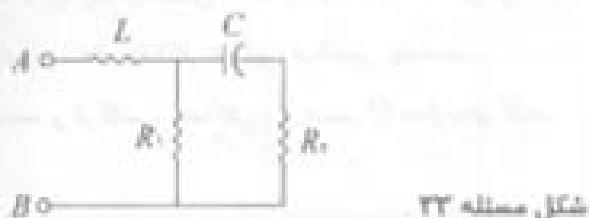
$$|V_s|_{\text{min}} = |V_s|_{\omega \rightarrow \frac{\omega_0}{LC} - iQ} = \frac{|V_s|}{\sqrt{\left(1 - LC\left(\frac{\omega}{LC} - \frac{R}{iL}\right)\right)^2 + Q^2 C^2 \left(\frac{\omega}{LC} - \frac{R}{iL}\right)}}$$

با توجه به شکل مدار معادله دیفرانسیل خروجی بصورت زیر است

$$\frac{dv_o}{dt} + \frac{R}{L} \frac{dv_o}{dt} + \frac{1}{LC} v_o = V_s \quad \Rightarrow \quad a = \frac{R}{iL} \quad , \quad \omega_o = \frac{1}{\sqrt{LC}} \quad , \quad Q = \frac{\omega_o}{ia}$$

$$\omega' = \sqrt{\frac{1}{LC} - \frac{R^2}{iL^2}} = \sqrt{\left(\frac{1}{\sqrt{LC}}\right)^2 - \left(\frac{R}{iL}\right)^2} = \sqrt{\omega_o^2 - \frac{R^2}{\omega_o^2}} = \omega_o \sqrt{1 - \frac{R^2}{\omega_o^2}} = \omega_o \sqrt{1 - \frac{1}{iQ^2}}$$

$$\begin{aligned} |V_o|_{\text{max}} &= \frac{|V_s|}{\sqrt{\left(1 - \frac{1}{\omega_o^2} (\omega_o^2 - i\omega')\right)^2 + \left(\frac{iQ}{\omega_o}\right)^2 (\omega_o^2 - i\omega')}} \\ &= \frac{|V_s|}{\sqrt{\frac{i\omega' - i\omega'}{\omega_o^2 - \omega_o^2}}} = \frac{|V_s|}{\sqrt{\frac{1 - 1}{Q^2 - iQ^2}}} = \frac{iQ}{\sqrt{iQ^2 - 1}} |V_s| \end{aligned}$$



شکل مسئله ۲۲

۲۲-۱۰

۱) فرکانس تشدید مدار چیست؟

حل: با توجه به شکل مسئله این مدار در سر A-B بصورت زیر بحث می‌شود:

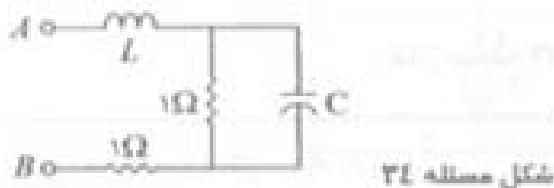
$$\begin{aligned} Z_{AB}(j\omega) &= j\omega L + R_1 P\left(R_2 + \frac{1}{j\omega C}\right) \\ &= \frac{R_1 + R_2 R_1 (R_2 + R_1) C \omega'}{(R_1 + R_2)^2 C^2 \omega'^2 + 1} + j\omega \left( \frac{LC (R_1 + R_2) \omega' + L - CR_1^2}{(R_1 + R_2)^2 C^2 \omega'^2 + 1} \right) \end{aligned}$$

و نتیم  $\omega'$  را که فرکانس تشدید مدار بنابراین داشته باشد پیدا کنیم



$$I_m \{ Z_{AB}(j\omega_c) \} = 0 \rightarrow LC(R_s + R_i) \omega_c^2 + L - CR_i^2 = 0 \rightarrow \omega_c = \frac{1}{C(R_s + R_i)} \sqrt{\frac{CR_i^2}{L} - 1}$$

مسئله ۲۲



- ﴿ فرکانس نشیده  $\omega_c$  چنست  
C را چنان تعیین کنید که  $\omega_c = 100$  باشد. ﴾

شكل مسئله ۲۲

حل: برای محاسبه  $\omega_c$  عدایند مسئله قبل عمل مس کنیم

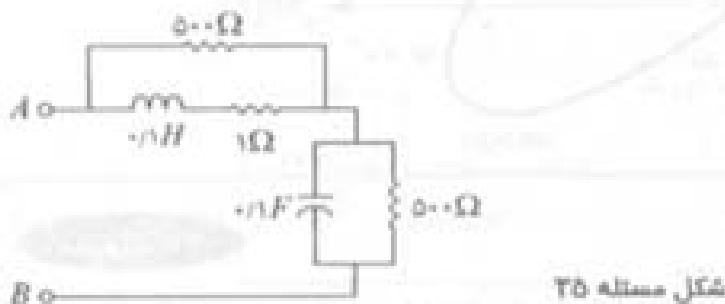
$$Z_{AB}(j\omega) = j\omega L + V \left( \frac{1}{j\omega C} \right) + V = \frac{V + C\omega^2}{V + C\omega} + j\omega \frac{L - C + C'Lo^2}{V + C'Co}$$

$$I_m \{ Z_{AB}(j\omega_c) \} = 0 \rightarrow L - C + C'Lo^2 = 0 \rightarrow \omega_c = \frac{1}{C} \sqrt{\frac{C}{L} - 1}$$

برای داشتن  $\omega_c = 100$  با انتخاب  $C = 1/10F$  عوایدهم داشته

$$\omega_c = \frac{1}{1/10 \sqrt{1/10 - 1}} \rightarrow L = 1/0.5H$$

مسئله ۲۳



- ﴿ فرکانس نشیده  $\omega_c$  چنست  
C را چنان تعیین کنید که  $\omega_c = 100$  باشد. ﴾

شكل مسئله ۲۳

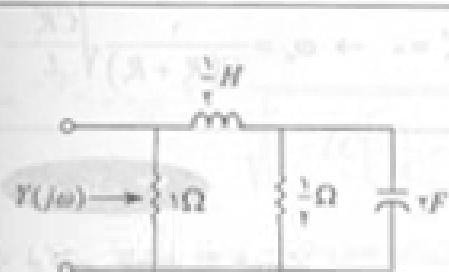
حل: عدایند مسئله قبل عمل مس کنیم

$$Z_{AB}(j\omega) = (V + j\cdot 1/\omega) \parallel 0.. + 0.. \parallel \frac{1}{j\cdot 1/\omega} = \frac{0.. + j0\cdot\omega}{0.. + j\cdot 1/\omega} + \frac{0..}{1 + j0\cdot\omega}$$

$$= \left[ \frac{(0..)(0..) + 0\omega'}{(0..)^2 + (1/\omega)^2} + \frac{0..}{1 + (0\cdot\omega)^2} \right] + j0\cdot\omega \left[ \frac{0..}{(0..)^2 + (1/\omega)^2} - \frac{0..}{1 + (0\cdot\omega)^2} \right]$$

$$I_m \{ Z_{AB}(j\omega_c) \} = 0 \rightarrow \frac{0..}{(0..)^2 + (1/\omega_c)^2} - \frac{0..}{1 + (0\cdot\omega_c)^2} = 0 \rightarrow \omega_c = 1/10$$

مسئله ۳۶

﴿) مکان ادبیاتس ورودی  $(j\omega)Y$  را تعیین کنید.

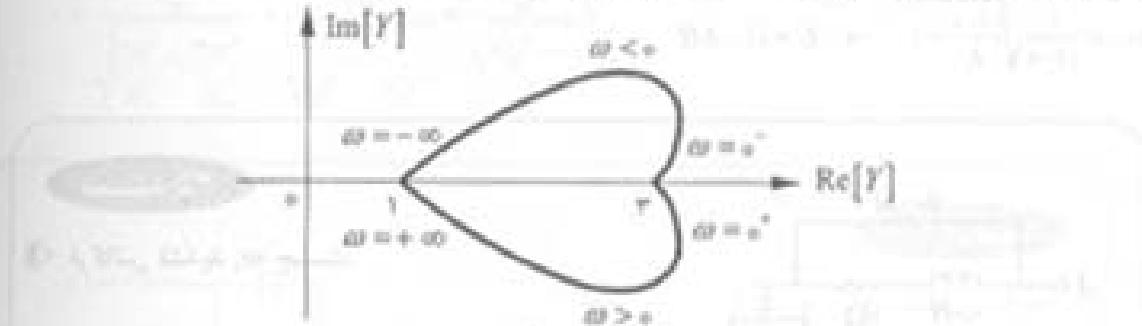
شکل مسئله ۳۶

حل: با توجه به شکل مسئله ۳۶

$$Y(j\omega) = 1 + \frac{1}{j\frac{\omega}{\tau} + \left(\frac{1}{\tau}\right)P\left(\frac{1}{j\omega}\right)} = \left(1 + \frac{\tau}{(1-\omega^2)^2 + \omega^2}\right) + j\left(\frac{-\tau\omega^2}{(1-\omega^2)^2 + \omega^2}\right)$$

$$\lim_{\omega \rightarrow 0} Y(j\omega) = \tau + j\omega^2 = \tau \angle \omega^2 \quad , \quad \lim_{\omega \rightarrow \infty} Y(j\omega) = \tau + j\omega^2 = \tau \angle \omega^2$$

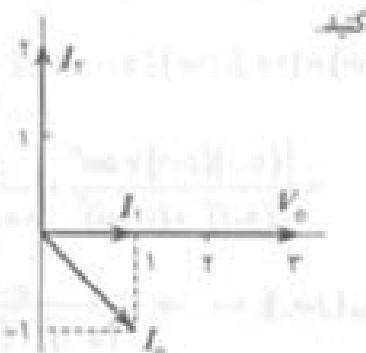
$$\lim_{\omega \rightarrow 0} Y(j\omega) = 1 + j\omega^2 = 1 \angle \omega^2 \quad , \quad \lim_{\omega \rightarrow \infty} Y(j\omega) = 1 + j\omega^2 = 1 \angle \omega^2$$

پس ازین مکان ادبیاتس  $(j\omega)Y$  در صورت مختلف بصریت زیر خواهد بود.

مسئله ۳۷

﴿) در داخل یک نظریه متصویر با اهدافهای  $Z_1$ ,  $Z_2$ ,  $Z_3$  و  $Z_4$  با فازور های  $\theta_1$ ,  $\theta_2$ ,  $\theta_3$  و  $\theta_4$  وجود دارد. شکل مدار داخل یک نظریه متصویر را در سه کمتر و مقدار  $\theta$  متصویر را در نظر گذاری کنید.

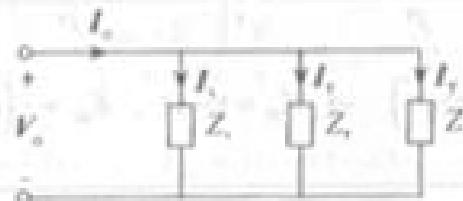
شکل مسئله ۳۷



حل: با نویجه به فازیورهای رسم شده در این

$$V_s = \tau L_s \quad , \quad I_s = \sqrt{L} e^{-j30^\circ} \quad , \quad I_1 = jL_1 \quad , \quad I_2 = jL_2$$

با نویجه به صورت مستقیم، یک شخص را من خواهی صورت داد در مطر گردید.



حل: این دارایم

$$Z_s = \frac{V_s}{I_s} = \frac{\tau e^{j30^\circ}}{\sqrt{L}} = \tau \Omega \quad \rightarrow \quad R = \tau \Omega$$

$$Z_1 = \frac{V_s}{I_1} = \frac{\tau e^{j30^\circ}}{jL_1} = \frac{\tau}{\omega C} e^{j30^\circ} = \frac{\lambda}{f^2} \quad \rightarrow \quad \omega C = \frac{\lambda}{f} \quad , \quad \omega = \gamma \quad \rightarrow \quad C = \frac{\lambda}{\gamma f}$$

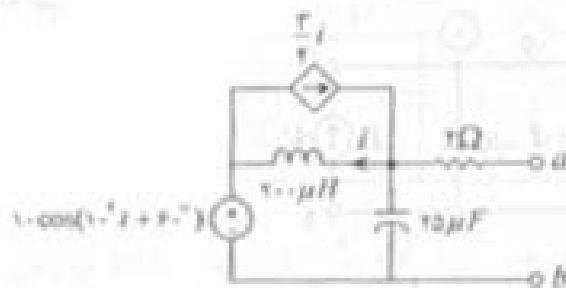
$$I_2 = I_s - (I_1 + I_s) = \sqrt{\lambda} e^{j30^\circ} - (\lambda + \sqrt{\lambda}) = -\sqrt{\lambda}$$

$$Z_2 = \frac{V_s}{I_2} = \frac{\tau}{-\sqrt{\lambda}} = j \quad \rightarrow \quad \omega L = \lambda \quad , \quad \omega = \gamma \quad \rightarrow \quad L = \frac{\lambda}{\gamma}$$

حل: این یک مدار  $RLC$  سوزنی است که مقادیر آنها بصورت فوق می‌باشد.

### مسئله ۷A

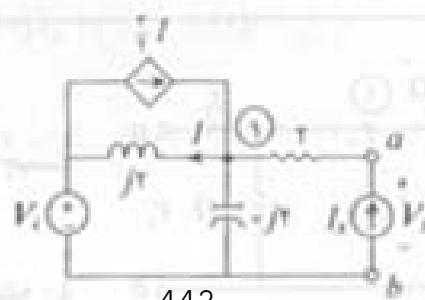
) معادل توانن دو سر a و b را بدست آورید.



شکل مسئله ۷A

حل: بدین مطوف معنی جریان آزمایش  $I$  را به دو سر a و b وصل کرده و مولازون را بدست می‌آوریم.

با نویجه به شکل مسئله  $7B$  بوده و مدار در حالت دائمی سینوسی بصورت زیر خواهد بود.





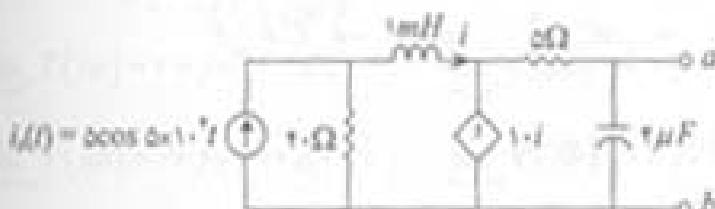
$$V_i = V_s - I R_s \quad , \quad V_i = 1 + j\tau \cdot I = 5 + j5\sqrt{\tau} \quad , \quad I = \frac{V_s - V_i}{j\tau} = \frac{V_s - 5I_s - (5 + j5\sqrt{\tau})}{j\tau}$$

$$\textcircled{1} \text{ که KCL} \rightarrow \frac{V_s - 5I_s - (5 + j5\sqrt{\tau})}{j\tau} - \frac{1}{j\tau} \left( \frac{V_s - 5I_s - (5 + j5\sqrt{\tau})}{j\tau} \right) + \frac{V_s - 5I_s}{-j\tau} - I_s = 0$$

$$\rightarrow V_s = (\tau - j\tau) I_s + \frac{1}{j\tau} (5 + j5\sqrt{\tau}) \rightarrow Z_{ab} = \tau - j\tau \quad , \quad E_{ac} = \frac{1}{j\tau} (5 + j5\sqrt{\tau}) = 5e^{j\pi/2}$$

## مسئله ۳۸

(۱) معادل توانی دو سر a و b را بدست آورید



شکل مسئله ۳۸

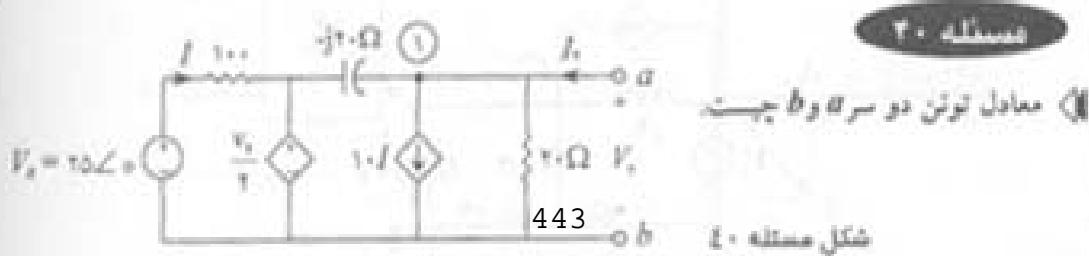
حل: بدین مفهوم منع جریان آزمایش، I را به دو سر a و b دصل کرد و رولتز دوسر آن را بدست می‌آوریم  
در حالت دائمی مدار بصورت زیر خواهد بود که فرآن  $\omega = 5 \times 10^7 \text{ rad/s}$  بود و از تبدیل توانی به توانی استفاده کردند اینم

برای مش ۱)  $KVL \rightarrow -1 \cdot I + \tau \cdot I + j5 \cdot I + 1 \cdot I = 0 \rightarrow I = \tau - j\tau$ 

$$\textcircled{1} \text{ که KCL} \rightarrow \frac{V_s - 1 \cdot (\tau - j\tau)}{5} + \frac{V_s}{-j5} - I_s = 0 \rightarrow V_s = \left( \frac{5}{\tau} - j \frac{5}{\tau} \right) I_s - j\tau \cdot$$

$$\rightarrow Z_{ab} = \frac{5}{\tau} - j \frac{5}{\tau} \quad , \quad E_{ac} = -j\tau \cdot = \tau \cdot e^{j\pi/2} = \tau \cdot$$

## مسئله ۳۹



(۱) معادل توانی دو سر a و b را بدست آورید

حل: با نظر به شکل مسئله داریم

$$I = \frac{V_i - V_o}{\tau_{11}} = \frac{\delta - V_o}{\tau_{11}}$$

$$\textcircled{1}, \textcircled{2} \text{ KCL} \rightarrow \frac{V_i - V_o}{-\jmath\tau_{11}} + \jmath\left(\frac{\delta - V_o}{\tau_{11}}\right) + \frac{V_o}{\tau_{11}} - I_o = 0 \rightarrow V_o = -j\tau_{11}I_o + j\tau_{11}\delta$$

$$\rightarrow Z_{ab} = -j\tau_{11}, \quad E_{oc} = j\tau_{11}\delta = \tau_{11}\angle -\pi^{\circ}$$

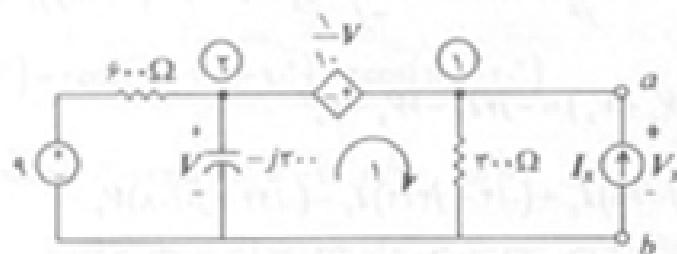
### مسئله ۱۱



۱) معادل توانن دو سر a و b چیز

شکل مسئله ۱۱

حل: در حالت دایمی سیستم مقادیر بصرورت زیر خواهد بود که در آن منع جریان آزمایش را به دو سر a و b درصل کرده ایم



$$\text{KVL} \rightarrow -V + \frac{V}{\tau_{11}} + V_i = 0 \rightarrow V = \frac{\tau_{11}}{\tau_{11} + 1} V_i$$

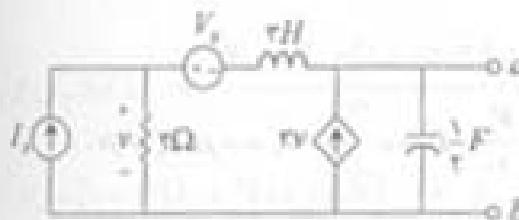
$$\textcircled{1}, \textcircled{2} \text{ KCL} \rightarrow \frac{\tau_{11}V_i - 1}{\tau_{11}} + \frac{\tau_{11}V_i}{-j\tau_{11}} + \frac{V_i}{\tau_{11}} - I_o = 0$$

$$\rightarrow V_i = (\tau_{11}/\tau_{11} - j\tau_{11}/\tau_{11}) I_o + (\tau_{11}/\tau_{11} - j)/\tau_{11}$$

$$\rightarrow Z_{ab} = \tau_{11}/\tau_{11} = j\tau_{11}/\tau_{11}, \quad E_{oc} = \tau_{11}/\tau_{11} - j\tau_{11}/\tau_{11} = \tau_{11}/\tau_{11} \angle -\pi^{\circ}$$



## مسئله ۴۲

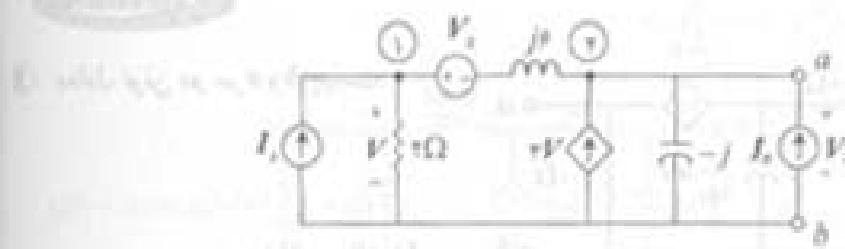


(a) معادل نوین دو مرتبه a و b چیست؟

شکل مسئله ۴۲

حل: بدین منظور متغیر جریان آزمایشی  $I_s$  را در سر a و b وصل کرد و زیر روشن خارجی مسئله

پیکربندی



$$\textcircled{1} \text{ گرفتار KCL: } \rightarrow -I_s + \frac{(V - V_1) - V_2}{j\tau} + \frac{V_1}{r} = 0 \rightarrow V = \frac{r}{r + j\tau} (j\tau I_s + V_1 + V_2)$$

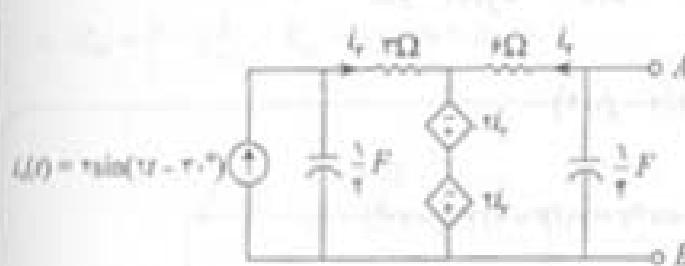
$$\textcircled{2} \text{ گرفتار KCL: } \rightarrow \frac{V_1 - (V - V_2)}{j\tau} - rV_1 + \frac{V_2}{-j} - I_s = 0 \rightarrow (1 + j\tau/r)V_1 = -j\tau I_s - rV_2 + V_2$$

$$\rightarrow \frac{1 + j\tau/r}{1 + j\tau} (j\tau I_s + V_1 + V_2) = -j\tau I_s - rV_2 + V_2$$

$$\rightarrow V_1 = -\left(\tau(1 + j\tau/r)\right) I_s + \left(\tau/r - j\tau/r\right) I_s - \left(\tau/r + j\tau/r\right) V_2$$

$$\rightarrow Z_{AB} = -\tau(1 + j\tau/r) \quad , \quad E_{in} = \left(\tau/r - j\tau/r\right) I_s - \left(\tau/r + j\tau/r\right) V_2$$

## مسئله ۴۳



Z\_{AB}(j\omega) = ? - جزء

(b) معادل نوین دو مرتبه AB/A ب

چیست

(c) اگر نقاط A و B را اتصال کنید

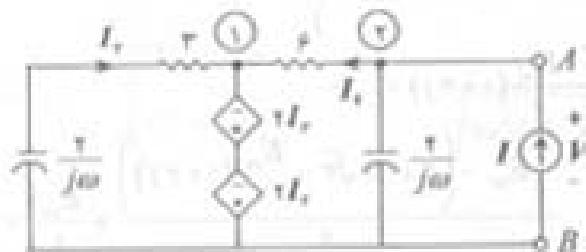
شود، چه جریانی از شاخه AB

می‌گذرد

شکل مسئله ۴۳



حل : اگر  $-j\tau$  مذکور منع جریان آرمانش  $I_r$  را به در سر  $A$  و  $B$  دصل کرد و تابع منبع نابت را برای صفر فراز می‌نگیریم



$$I_r = \frac{V_1}{\tau + \frac{1}{j\omega}} = \frac{j\omega}{\tau + j\omega} V_1 \quad ; \quad I_e = \frac{V_1 - V_2}{\tau} \\ \rightarrow V_1 = -jI_r - jI_e = \frac{-j\omega}{\tau + j\omega} V_1 + \frac{1}{\tau} V_2 - \frac{1}{\tau} V_1 \rightarrow V_1 = \frac{\tau + j\omega}{\tau + j\omega} V_2$$

$$\textcircled{1} \text{ } \text{ } \text{ } \text{ } \text{ } \text{ } KCL \rightarrow \frac{V_1 - \left( -\frac{\tau + j\omega}{\tau + j\omega} V_2 \right)}{\frac{1}{j\omega}} + \frac{V_2}{\tau} - I_e = 0$$

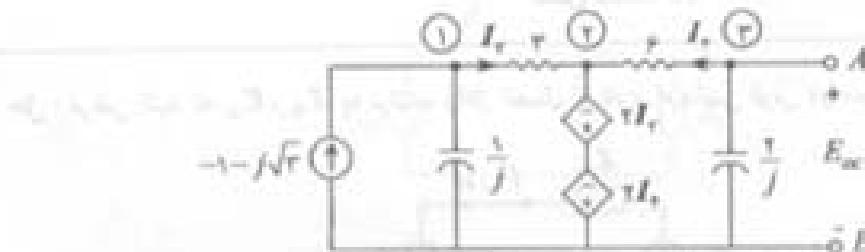
$$(\tau + j\omega) V_1 = \tau I_e \rightarrow Z(j\omega) = \frac{V_1}{I_e} = \frac{\tau}{\tau + j\omega}$$

ب- ابتدا مذکور منع جریان درودی را بدست می‌آوریم

$$I_r(t) = \tau \sin(\omega t - \tau \cdot \frac{\pi}{2}) = \tau \cos(\omega t - \tau \cdot \frac{\pi}{2} - \frac{\pi}{2}) = \tau \cos(\omega t - \tau \cdot \frac{\pi}{2})$$

$$\rightarrow I_e = \tau \angle \tau \cdot \frac{\pi}{2} = \tau \cos \tau \cdot \frac{\pi}{2} - \tau \sin \tau \cdot \frac{\pi}{2} = -\tau - j\sqrt{\tau} \quad \omega = \tau$$

حالا بن شکل مدار را در حالت دائمی سیستم می‌توان بصورت زیر در نظر گرفت



$$\begin{cases} I_r = \frac{V_1 - V_2}{\tau} \\ I_e = \frac{V_1 - V_2}{\tau} \end{cases} \rightarrow V_1 = -jI_r - jI_e = V_2 - \frac{V_2}{\tau} - \tau \frac{V_2}{\tau} \rightarrow V_1 = -\frac{V_2}{\tau} = -\frac{E_m}{\tau}$$



$$\textcircled{1} \text{ کسر } KCL \rightarrow -(-1 - j\sqrt{\tau}) + \frac{1}{\tau} + \frac{1}{\tau} = 0 \\ \rightarrow V_s = \tau + j\tau\sqrt{\tau} - \frac{E_\infty}{\tau}(1 + \tau j) \\ \textcircled{2} \text{ کسر } KCL \rightarrow -\frac{E_\infty - \left(\tau + j\tau\sqrt{\tau} - \frac{E_\infty}{\tau}(1 + \tau j)\right)}{\tau} + \frac{E_\infty}{\tau} = 0 \\ \rightarrow E_\infty = \frac{1 + j\sqrt{\tau}}{1 + \tau^2} = \frac{\tau \angle 90^\circ}{\sqrt{1 + \tau^2} \angle 45^\circ} = 1/\sqrt{2} \angle -45^\circ$$

و با استفاده از  $Z_{ab}(j\omega)$  بحث آمده در قسمت (الف) ایندکس توان را بدست عواملیم آورده

$$Z_a = Z_{ab}(j\omega) = \frac{A}{1 + jB} = 1/\tau - j\tau/\tau$$

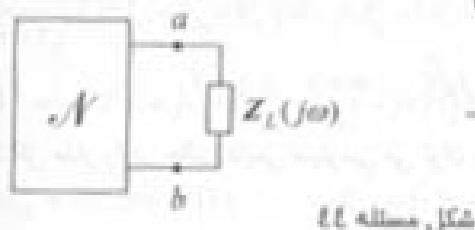
پس با استفاده از معادل توان بدست آمده در قسمت (ب) عواملیم داشته

$$I_a = \frac{E_\infty}{Z_a} = \frac{1/\sqrt{2} \angle -45^\circ}{1/\tau - j\tau/\tau} = \frac{1/\sqrt{2} \angle -135^\circ}{1/\sqrt{2} \angle -45^\circ} = 1 \angle 90^\circ \rightarrow I_a(t) = \cos(4t + 90^\circ)$$

### مثال

(۱) معادل توان در سر a و b بجسته (یک قطبی  $N$ ، خط و تغیر تابعی بر با زمان و با معنای تابع هم

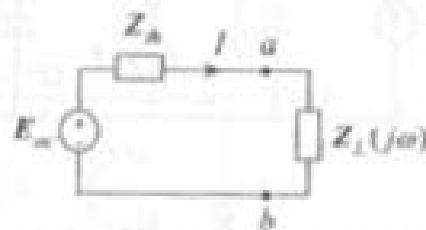
فرکانس بود) و در حالت دائم سیتوس است.



شکل مسئله ۱۱

$Z_L(j\omega)$	$\omega$	$-j\lambda$	$-j\tau$
$ V_{ab} $	$1\text{--}$	$j\text{--}$	$\frac{1}{\tau}\text{--}$

حل: فرض کنید  $a$  و  $b$  بترتیب در لاز اتصال کوتاه و ایندکس توان در سر a و b باشد



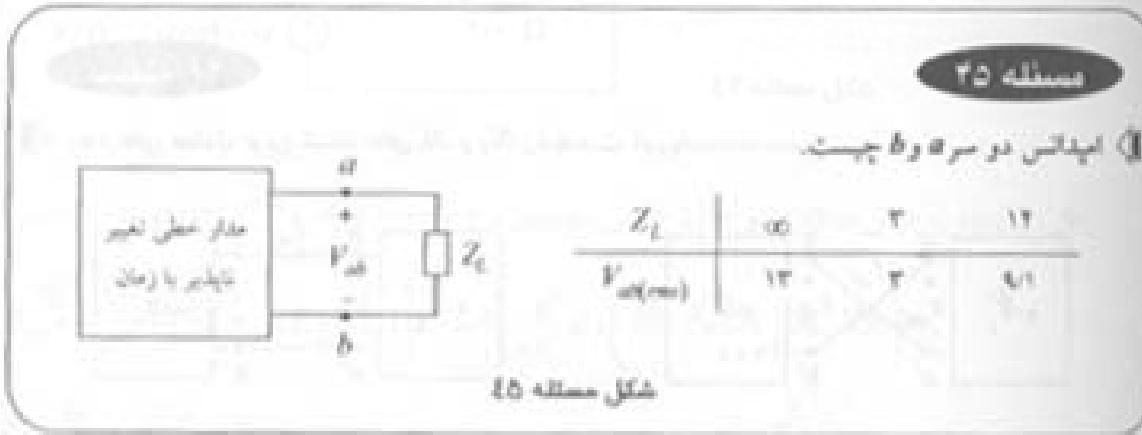
$$V_{ab} = \frac{Z_L}{Z_a + Z_L} E_\infty = \frac{\operatorname{Re}(Z_L) + j\operatorname{Im}(Z_L)}{\operatorname{Re}(Z_a) + \operatorname{Re}(Z_L) + j[\operatorname{Im}(Z_a) + \operatorname{Im}(Z_L)]} E_\infty$$

$$\rightarrow |V_{ab}| = \sqrt{\frac{\operatorname{Re}'(Z_L) + \operatorname{Im}'(Z_L)}{\left[\operatorname{Re}(Z_{ab}) + \operatorname{Re}(Z_L)\right]^2 + \left[\operatorname{Im}(Z_{ab}) + \operatorname{Im}(Z_L)\right]^2}} |E_{ac}|$$

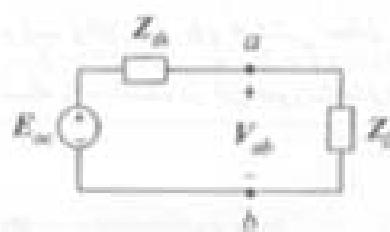
$$\begin{cases} |V_{ab}| = \gamma \angle \alpha \\ Z_L = \infty \end{cases} \rightarrow \gamma \angle \alpha = |E_{ac}| \quad , \quad \begin{cases} |V_{ab}| = \gamma \angle \beta \\ Z_L = -j\tau \end{cases} \rightarrow \gamma \angle \beta = \frac{\kappa}{\sqrt{\operatorname{Re}'(Z_L) + (\operatorname{Im}(Z_L) - \kappa)^2}}$$

$$\begin{cases} |V_{ab}| = \frac{\gamma \angle \alpha}{\tau} \\ Z_L = -j\tau \end{cases} \rightarrow \frac{\gamma \angle \alpha}{\tau} = \frac{\kappa}{\sqrt{\operatorname{Re}'(Z_L) + (\operatorname{Im}(Z_L) - \kappa)^2}}$$

$$\begin{cases} \operatorname{Re}'(Z_L) + (\operatorname{Im}(Z_L) - \kappa)^2 = \tau^2 \\ \operatorname{Re}'(Z_L) + (\operatorname{Im}(Z_L) - \kappa)^2 = \gamma^2 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} \operatorname{Re}(Z_L) = \tau \\ \operatorname{Im}(Z_L) = \kappa \end{cases} \rightarrow Z_L = \tau + j\kappa$$



حل: فرض کنید که  $Z_{ab} = E_{ab}$  تردد و لذت مدار باز و امداد میدان مغناطیسی مدار شعله و تغیرات آن را در میان میدان امداد میدان دیده شده از دوسر a و b برای امداد میدان تغییر  $Z_L$  می بیند که در ادامه آن را محاسبه می نماییم.



استفاده از عبارت بدست آمده برای  $V_{ab}$  در مسئله قبل داشته باشیم

$$V_{ab(m)} = \frac{|V_{ab}|}{\sqrt{\tau}} = \sqrt{\frac{\operatorname{Re}'(Z_L) + \operatorname{Im}'(Z_L)}{\left[\operatorname{Re}(Z_{ab}) + \operatorname{Re}(Z_L)\right]^2 + \left[\operatorname{Im}(Z_{ab}) + \operatorname{Im}(Z_L)\right]^2}} \frac{|E_{ac}|}{\sqrt{\tau}}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} V_{ab(\text{من})} = 1\text{V} \\ Z_L = \infty \end{array} \right. \rightarrow \tau = \frac{|E_m|}{\sqrt{1 + (\text{Re}(Z_m) + \tau)^2 + \text{Im}^2(Z_m)}} = \frac{1}{\sqrt{1 + (1 + \tau)^2 + (-1)^2}} = \frac{1}{\sqrt{3 + 2\tau}} =$$

$$\left\{ \begin{array}{l} V_{ab(\text{من})} = \tau \\ Z_L = \tau \end{array} \right. \rightarrow \tau = \frac{\tau}{\sqrt{(\text{Re}(Z_m) + \tau)^2 + \text{Im}^2(Z_m)}} = \frac{\tau}{\sqrt{1 + (1 + \tau)^2 + (-1)^2}} = \frac{\tau}{\sqrt{3 + 2\tau}}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} V_{ab(\text{من})} = 1/\tau \\ Z_L = \tau \end{array} \right. \rightarrow \tau = \frac{1/\tau}{\sqrt{(\text{Re}(Z_m) + \tau)^2 + \text{Im}^2(Z_m)}} = \frac{1}{\sqrt{1 + (1 + \tau)^2 + (-1)^2}} = \frac{1}{\sqrt{3 + 2\tau}}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} (\text{Re}(Z_m) + \tau)^2 + \text{Im}^2(Z_m) = 1/\tau^2 \\ (\text{Re}(Z_m) + \tau)^2 + \text{Im}^2(Z_m) = \tau^2 \end{array} \right. \rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \text{Re}(Z_m) = \tau \\ \text{Im}(Z_m) = 1/\tau \end{array} \right. \rightarrow Z_m = \tau + j1/\tau$$

۱۸) مدارهای معادل توزن شبکه های  $N_1$  و  $N_2$  را بدست آورید.

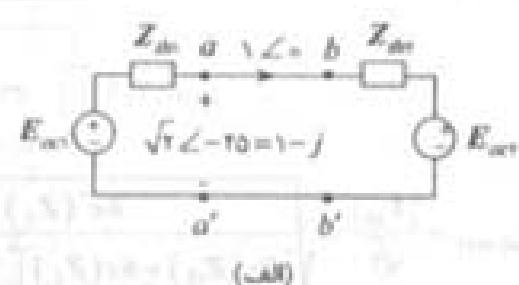
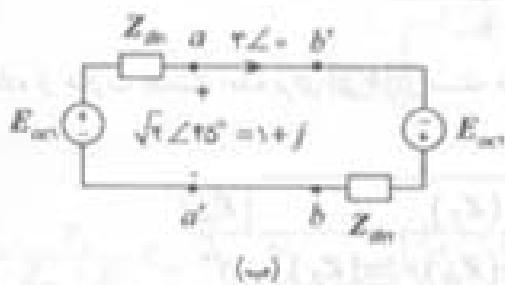


$$I_{ab} = \tau \angle 0^\circ, \quad V_{ab} = \sqrt{1} \angle -90^\circ \quad (\text{ب})$$

$$I_{ab} = 1 \angle 0^\circ, \quad V_{ab} = \sqrt{1} \angle -90^\circ \quad (\text{الف})$$

شکل مسئله ۱۸

حل: فرض کنیم که  $Z_m$  و  $E_m$  به ترتیب و لذت مدار بازو و لیدانس معادل توزن شبکه  $N_1$  و  $N_2$  به ترتیب و لذت مدار بازو و لیدانس معادل توزن شبکه  $N_1$  و  $N_2$  باشند، در این صورت مدارهای (الف) و (ب) را من توان بصورت زیر رسم کرد.





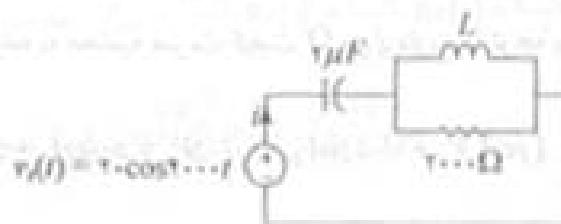
با توجه به شکهای (الف) و (ب) داریم

$$\begin{cases} \text{شکل الف} \rightarrow -E_{av} + Z_{de} + (1-j) = 0 \\ \text{شکل ب} \rightarrow -E_{av} + \tau Z_{de} + (1+j) = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} E_{av} = 1-j \\ Z_{de} = -j \end{cases}$$

$$\begin{cases} \text{شکل الف} \rightarrow -(1-j) + Z_{de} + E_{av} = 0 \\ \text{شکل ب} \rightarrow -(1+j) - E_{av} + \tau Z_{de} = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} E_{av} = -j/2 - j \\ Z_{de} = -j/2 \end{cases}$$

## مسئله ۷۷

ا)  $L$  را چنان تعیین کنید که  $v_a$  هم فاز باشد.



شکل مسئله ۷۷

حل: با توجه به شکل مسئله در حالت دائمی سیستم و با توجه به اینکه  $\omega = 2\pi f = 2\pi \cdot 50 = 100\pi$  منطقه داریم

$$Z_{eq} = \left[ \frac{1}{j\cdot 1/(2\pi \cdot 50)} + (j\cdot 100\pi \cdot L + j\cdot 100\pi \cdot R) \right] V_s = \frac{R + j\cdot 100\pi \cdot L}{j + j\cdot 100\pi \cdot L} + j \left( \frac{-R \cdot L + j \cdot 100\pi \cdot L - 100\pi}{j + j \cdot 100\pi \cdot L} \right)$$

$$I = \frac{V_s}{Z_{eq}} = \frac{|V_s|}{|Z_{eq}|} \angle \left( \angle V_s - \angle Z_{eq} \right)$$

شرط اینکه  $I$  همان  $V_s$  باشد این است که  $\angle Z_{eq} = 0^\circ$  باشد و این معنی اینکه  $Z_{eq}$  اعمی خالص باشد و با اینکه

شرط موجود نیست برای صفر شود

$$\operatorname{Im}(Z_{eq}) = 0 \rightarrow -R \cdot L + j \cdot 100\pi \cdot L - 100\pi = 0 \rightarrow L = 100\pi / (100\pi \cdot R) \text{ mH}$$

## مسئله ۷۸



شکل مسئله ۷۸

ا) فرکانس ثابت  $\omega_0$  مدار چهست.

ب) دامنه ولتاژ  $v_a(t)$  در این فرکانس

چگونه است.

$$Q = ?$$

ج) پنهانی باشد مدار را تعیین کنید.

حل: ابتدا از متناسب دینامیک شده از دو سرچشیدنگ را محاسبه می کنیم

$$Y(j\omega) = \frac{1}{1+j\omega} + \frac{1}{1+j\omega} + \frac{j\omega}{1+j\omega} = \frac{1-j\omega^2}{1+j\omega^2} + j\frac{\omega(1-\omega^2)}{1+j\omega^2}$$

$$\text{Im}\{Y(j\omega_0)\} = 0 \rightarrow 1-\omega_0^2 = 0 \rightarrow \omega_0 = \tau \left( \frac{\pi \omega_0}{\text{sec}} \right)$$

دسته ولتاژ خروجی به ازای  $\omega_0 = \pi/\tau$  بصورت زیر بدست می آید

$$V_o(j\tau) = \frac{I(j\tau)}{Y(j\tau)} = \frac{\frac{j\tau}{1+j\tau}}{\frac{1-j\tau^2}{1+j\tau^2} + j\tau} = \tau \cdot V \rightarrow |V_o(j\tau)| = \tau \cdot V$$

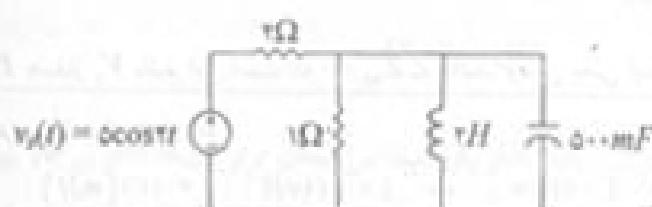
در ادامه به محاسبه فرب بکیفت  $Q$  می پردازیم، با توجه به شکل متنه داریم

$$RCL \rightarrow \frac{V_o}{\omega} + \frac{V_o}{\omega + j\omega} + \frac{V_o}{\omega - j\omega} = I_o \rightarrow (j\omega)^2 V_o + 1/(1+j\omega) + 1/(1-j\omega) = \omega \cdot j\omega I_o + \omega \cdot I_o$$

$$\omega = 1/\tau \rightarrow Q = \frac{\omega_0}{\omega} = \frac{\tau}{1/\tau} = \tau/\Delta\omega \quad , \quad \Delta\omega = \frac{\omega_0}{Q} = \frac{\tau}{\tau/\Delta\omega} = \Delta\omega$$

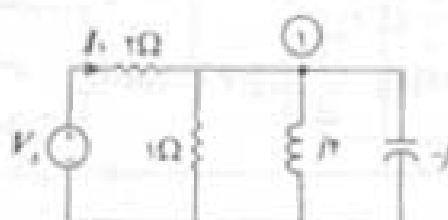
### مسئله ۷۹

- (۱) نوان متوسط تحویل داده شده به هر عنصر را تعیین کند  
 (۲) نشان دهد که نوان متوسط تحویل داده شده توسط منبع برابر مجموع نوانهای متوسط در بافت شده نواسط عناصر دیگر می باشد



شکل مسئله ۷۹

حل: در حالت دائمی سرچشیدنگ مدار بصورت زیر خواهد بود



$$\textcircled{1} \text{ کارهای KCL} \rightarrow \frac{V_i - 0}{\frac{1}{j\tau}} + \frac{V_i}{\frac{1}{j\tau}} + \frac{V_i}{\frac{1}{-j\tau}} = 0 \rightarrow V_i = \frac{1}{\tau} - j \frac{1}{\tau} \rightarrow |V_i| = \frac{1}{\sqrt{\tau}}$$

$$I_i = \frac{0 - \left( \frac{1}{\tau} - j \frac{1}{\tau} \right)}{\frac{1}{\tau}} = \frac{1}{\tau} + j \frac{1}{\tau} \rightarrow |I_i| = \frac{1\Omega}{\tau}$$

بنابراین نرخهای متوسط تحویل داده شده به صادر بصرورت زیر بدست تحویله است

$$v\Omega \text{ مقاومت} : P_{av} = \frac{|I_i|}{\tau} \operatorname{Re}(v) = \frac{|I_i|}{\tau} \operatorname{Re}(v) = |I_i| = \frac{1\Omega}{\tau} W$$

$$v\Omega \text{ توان} : P_{av} = \frac{|V_i|}{\tau} \operatorname{Re}(v) = \frac{|V_i|}{\tau} \operatorname{Re}(v) = |V_i| = \frac{1\Omega}{\tau} W$$

$$v\Omega \text{ انتشار} : P_{av} = \frac{|V_i|}{\tau} \operatorname{Re}\left(\frac{1}{j\tau}\right) = \frac{|V_i|}{\tau} (-) = 0$$

$$v\Omega \text{ مازن} : P_{av} = \frac{|V_i|}{\tau} \operatorname{Re}\left(\frac{1}{-j\tau}\right) = \frac{|V_i|}{\tau} (-) = 0$$

زمان طالعی تحویل داده شده توسط منبع  $V$  برابر است با

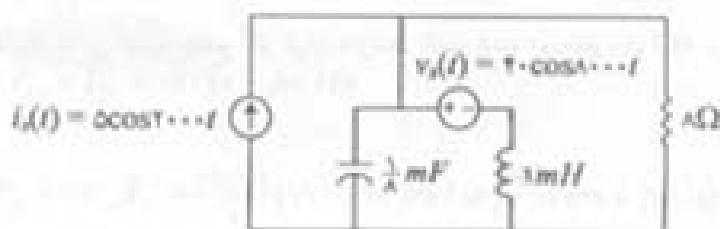
$$S = \frac{1}{\tau} V_i(I_i) = \frac{0}{\tau} \left( \frac{1}{\tau} - j \frac{1}{\tau} \right) = \frac{0\Omega}{\tau\tau} = j \frac{0}{\tau} \rightarrow P_{av} = \frac{0\Omega}{\tau\tau} W$$

واضح است که زمان متوسط تحویل داده شده توسط منبع برابر مجموع زمان های متوسط در راه است شده توسط صادر و بکر من باشد (نمای

$$P_{av} + P_{av} + P_{av} + P_{av} = \frac{1\Omega}{\tau\tau} + \frac{1\Omega}{\tau\tau} + \dots + \frac{0\Omega}{\tau\tau} = P_{av}$$

### مسئله ۳۰

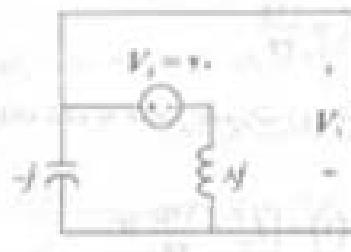
) زمان متوسط نصف نک شده توسط مقاومت  $R$  را تعیین کنید



مسئله ۳۰



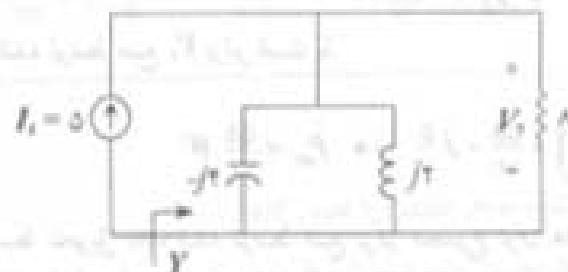
حل: از آنجا که فرآنس زاید این مبالغ مذکور است لذا فر هر یک راه به تهییف بروزرسانی خواهد گردید  
فرمود:  $I_s = 0$ ,  $V_s = 0$ ,  $R_s = \infty$ ,  $V_i = 0$ ,  $I_i = 0$  مدار بصورت زیر خواهد شد



$$V_i = \frac{-jPA}{-jPA + RA} V_s = \frac{-jPA}{A + jR} \rightarrow |V_i| = \frac{PA}{\sqrt{A^2 + R^2}} = 5/V \quad , \quad Y = \frac{1}{A} = 0.1 S$$

$$\rightarrow P_{av} = \frac{|V_i|^2}{Y} \operatorname{Re}\{Y\} = \frac{(5/V)^2}{0.1} \left(\frac{1}{A}\right) = 5 \text{ W}$$

حل: طریق من تکمیلی باشد، که در این صورت مدار بصورت زیر خواهد بود



$$Y = \frac{1}{-jR} + \frac{1}{jR} + \frac{1}{A} = \frac{1}{A} - j\frac{1}{R} = \frac{1}{A} \left(1 - j\frac{1}{R}\right)$$

$$\rightarrow |V_i| = \frac{I_s}{Y} = \frac{0}{\frac{1}{A} - j\frac{1}{R}} = \frac{0}{\frac{1}{A} - j\frac{1}{R}} \rightarrow |V_i| = \frac{0}{\sqrt{0}} = 0 \text{ V/A}$$

$$\rightarrow P_{av} = \frac{|V_i|^2}{Y} \operatorname{Re}\{Y\} = \frac{(0/V)^2}{\frac{1}{A}} \left(\frac{1}{A}\right) = 0 \text{ W}$$

در نهایت با بر قطبه جمع آنکه نون متوسط تلف شده در مقادیر  $A\Omega$  برابر خواهد شد به

$$P_{av} = P_{av1} + P_{av2} = 5 + 5 = 10 \text{ W}$$

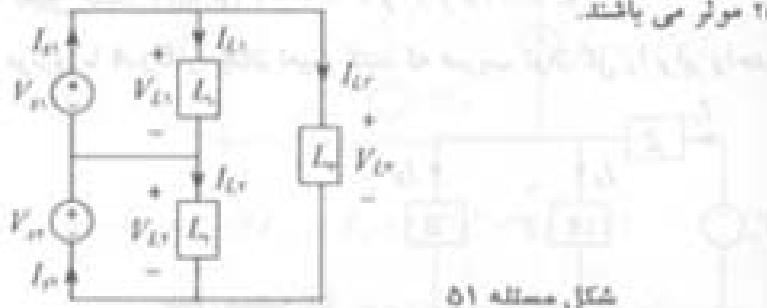


مسئله ۲۱

یک مداری  $L_1$  و  $L_2$  که مقدار مت ۱۷۰/۰۵۳ KVA،  $\cos\phi_L = ۰/۱A$  و  $P_{L1} = ۷/۰ + j۱/۰ KVA$

با راتکس  $۵۰\Omega$  می باشد. نویان مختلف که هر منع تحویل می دهد جهت  $V_n$  و  $V_o$  هر یکی

مقدار فازی  $= ۷/۰ - j۱/۰$  مولف می باشد.



مسئله ۲۱

حل: با توجه به شکل مسئله داریم

$$V_{L1} = V_n = ۱۵ \cdot (\text{rms}) = ۱۵ \cdot \sqrt{t} \quad , \quad P_{L1} = \frac{۱}{t} V_{L1} \bar{I}_{L1}$$

$$\rightarrow \bar{I}_{L1} = \frac{P_{L1}}{V_{L1}} = \frac{\frac{۱}{t} (۷/۰ + j۱/۰) \times \sqrt{t}}{۱۵ \cdot \sqrt{t}} = ۷/۰ + j۱/۰$$

$$\cos\phi_{L1} = ۰/۱A / (j۱/۰) \rightarrow P_{L1} = ۱ \cdot \angle \cos^{-۱} ۰/۱A = ۱ \cdot \angle \sqrt{۱}/۱۰^{\circ} = ۱/۱A + j۱/۱ KVA$$

$$V_{L2} = V_o = ۱۵ \cdot (\text{rms}) = ۱۵ \cdot \sqrt{t} \rightarrow \bar{I}_{L2} = \frac{P_{L2}}{V_{L2}} = \frac{\frac{۱}{t} (۷/۰ + j۱/۰) \times \sqrt{t}}{۱۵ \cdot \sqrt{t}} = ۷/۰ + j۱/۰$$

$$V_{L1} = V_n + V_o = ۳۰ \cdot \sqrt{t} \rightarrow \bar{I}_L = V_{L1} \bar{I}_{L1} = ۳۰ \cdot \sqrt{t} \left( \frac{۷/۰}{۱۵/۰} + \frac{۱/۰}{j۱/۰} \right) = ۴۰/۰ + j۱۰/۰$$

$$\bar{I}_n = \bar{I}_{L1} + \bar{I}_{L2} = ۷/۰ + j۱/۰$$

$$\rightarrow P_n = \frac{۱}{t} V_n \bar{I}_n = \frac{۱۵ \cdot \sqrt{t}}{t} (۷/۰ + j۱/۰) = ۷۰/۰ + j۱۰/۰$$

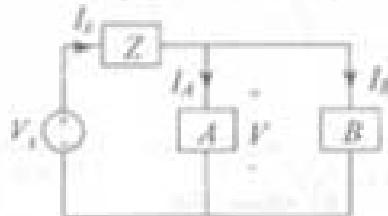
$$\bar{I}_o = \bar{I}_{L1} + \bar{I}_{L2} = ۷/۰ + j۱/۰$$

$$\rightarrow P_o = \frac{۱}{t} V_o \bar{I}_o = \frac{۱۵ \cdot \sqrt{t}}{t} (۷/۰ + j۱/۰) = ۷۰/۰ + j۱۰/۰$$



## مسئله ۵۲

- ﴿) بار A اتفاقی و نوان ۱۰ KVA با ضریب نوان ۰/۷۰ مصرف می‌کند.
- ﴿) بار B خازنی و نوان ۵ KVA با ضریب نوان ۰/۸۰ مصرف می‌کند.
- ﴿)  $Z = r + jx$  و  $V = \dots V(RMS)$
- ﴿)  $V_s$  را تعیین کنید.
- ﴿) بار C مجازی با  $A$  و  $B$  را چنان تعیین کنید که ضریب نوان کل برابر واحد کند.



شکل مسئله ۵۲

حل : با توجه به شکل و داده های مسئله داریم

$$\cos \varphi_A = ۰/۷ (پسندید) \rightarrow P_A = ۱ \cdot \angle \cos^{-۱} ۰/۷ = ۱ \cdot \angle ۰\pi/۷^{\circ} = ۱ + j\pi KVA$$

$$\cos \varphi_B = ۰/۸ (پسندید) \rightarrow P_B = ۱ \cdot \angle \cos^{-۱} ۰/۸ = ۱ \cdot \angle -\pi\pi/۸^{\circ} = ۱ - j\pi KVA$$

$$\text{من داشم که } \bar{I} = \frac{P}{V} \text{ مثاباً با } \bar{I} = \frac{P}{V} \text{ بوده و خواهیم داشت}$$

$$I_s = \bar{I}_A + \bar{I}_B = \frac{P_A}{V} + \frac{P_B}{V} = \frac{(P_A + P_B)}{V} = \frac{(1 + j\pi)(1 + j\pi)}{1 - j\pi} = ۱۱۱/A + j\pi/۸ A$$

$$V_s = Z\bar{I}_s + V = (۰/۱ + j/۱)(۱۱۱/A + j\pi/۸) + \dots \sqrt{۱} = ۱۱۱/PV + j\pi/۸ A$$

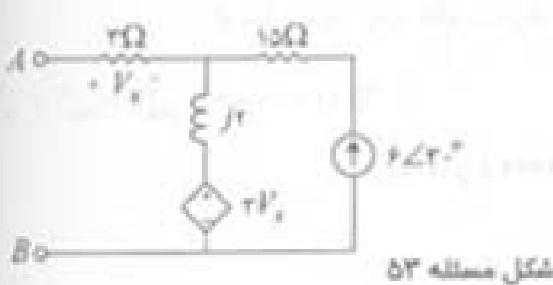
نوان کل دریافتی بارها و با نوان تعویض منع و لذت برخواست با :

$$P_s = \frac{1}{4} V_s \bar{I}_s = \frac{1}{4} (۱۱۱/PV + j\pi/۸ A)(۱۱۱/A + j\pi/۸) = ۱۱۰/A + j\pi/۸ A$$

برای اینکه ضریب نوان برابر یک شود باید با یک خازنی با نوان را که مقدار  $P_s = ۱۱۰/A = ۱۰/۷۰$  مجازی کنیم

قسمت موهومی  $P$  برای صفر شده و ضریب نوان کل برابر واحد گردد

## مسئله ۵۳



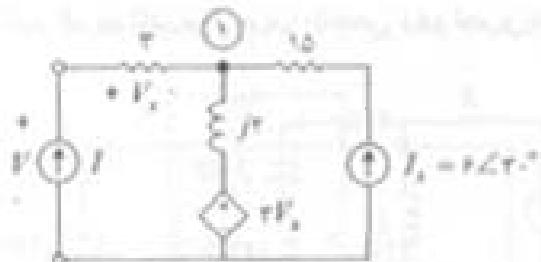
- ﴿) چه ابتداًیس باید در سرهای A و B فراز داد تا

پیشترین نوان متوسط به آن متغیر گردد

- ﴿) حداقل نوان دریافتی این ابتداًیس چقدر است

شکل مسئله ۵۳

حل: ابتدا معادل تومن دور سر A و B را بدست من آوریم، بعد مکثور میخ جریان آزمایش I را به دور سر A و مصل کرن و دو لذت دور آن را محاسبه من کنم

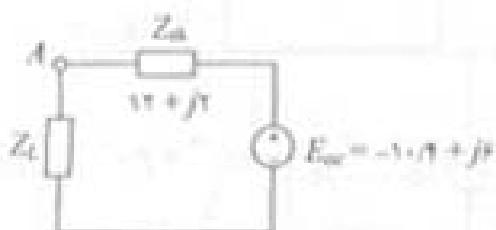


$$V_L = \tau I \quad , \quad V_L = V - V_s = V - \tau I \quad , \quad I_s = \tau \angle \tau^\circ = \tau + j\delta / \tau$$

$$\textcircled{1} \text{ کسری KCL} \rightarrow -I + \frac{(V - \tau I) - \tau(\tau I)}{\tau} - (\tau + j\delta / \tau) = 0$$

$$\rightarrow V = (\tau + j\delta)I - \tau / \tau + j\delta$$

اگر خرگش مدار معادل تومن و آبیداس بفرای دور سر A مدار بصورت زیر خواهد شد



شرط استحال تومن مدار بصورت زیر مدار است:  $Z_L \approx Z_a$

$$Z_L = Z_a \rightarrow Z_L = \tau \tau - j\delta$$

و اگر تومن متوجه مدار بعم برای استفاده شود

$$\max P_m = \frac{1}{2} |I_L|^2 \operatorname{Re}\{Z_L\} = \frac{1}{2} \left| \frac{E_m}{Z_L + Z_a} \right|^2 \operatorname{Re}\{Z_L\} = \frac{1}{2} \left| \frac{-\tau / \tau + j\delta}{(\tau \tau - j\delta) + (\tau \tau + j\delta)} \right|^2 \operatorname{Re}\{(\tau \tau - j\delta)\}$$

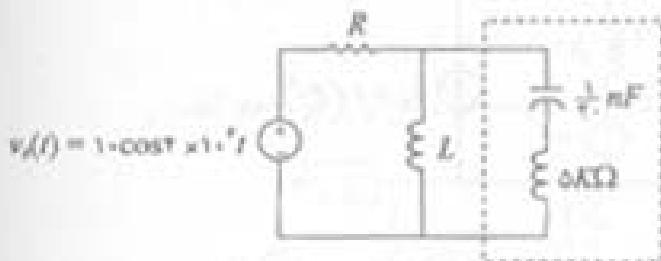
$$= 1/2 \text{ W}$$

روش ساده تر این است که از رابطه زیر استفاده کنیم

$$\max P_m = \frac{|E_m|^2}{2R_L} = \frac{|V|^2}{2(\tau \tau)} = 1/2 \text{ W}$$

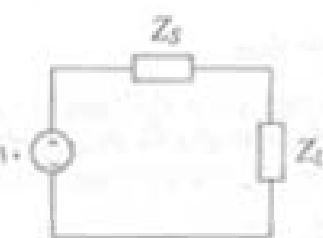
## مسئله ۵۲

$\langle \rangle$   $R$  و  $L$  را چنان تعیین کنید که حداقل نتوان به بار مشخص شده تحویل داده شود.



شکل مسئله ۵۲

حل : در حالت دایس سیوس و با در نظر گرفتن  $\omega = 100 \text{ rad/s}$  مدار را می توان بصورت زیر در نظر گرفت.



که در آن

$$Y_L = \frac{1}{j\omega L + \frac{1}{j\omega C}} = \frac{1}{j\omega L + j\frac{1}{\omega C}} = \frac{1}{j\omega L + j\frac{1}{\omega \cdot 10^3}} = \frac{1}{\omega^2 + j\omega \cdot 10^3}$$

$$Y_S = \frac{1}{R} + \frac{1}{j\omega L} = \frac{1}{R} - \frac{j}{\omega L}$$

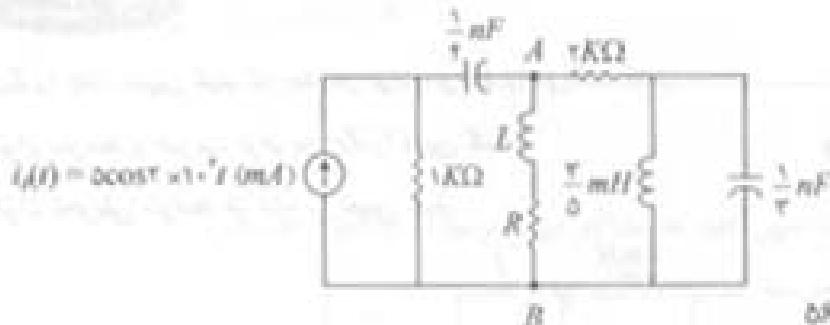
شرط اندکی نتوان ماکریدم و  $Z_L$  میگزینیم از:

$$Z_L = \bar{Z}_S \rightarrow Y_L = \bar{Y}_S \rightarrow \frac{1}{R} - \frac{j}{\omega L} = \frac{1}{R} - \frac{j}{100 \cdot 10^3 L}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \frac{1}{R} = \frac{1}{R} \\ \frac{1}{100 \cdot 10^3 L} = \frac{1}{100 \cdot 10^3 L} \end{cases} \rightarrow R = 10 k\Omega$$

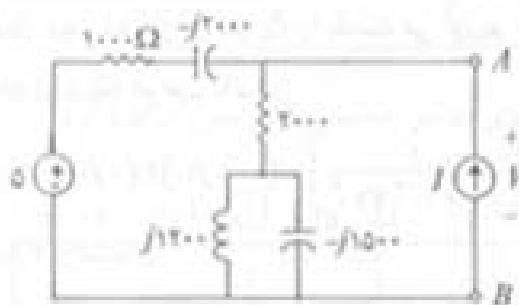
مسئله ۲۶

$L$  و  $R$  را چنان تعیین کنید که بینشون توان توسط  $R$  جذب شود.



شکل مسئله ۲۶

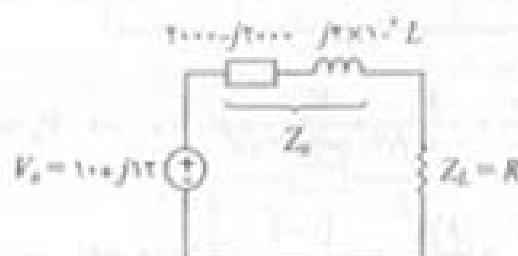
حل: ابتدا معادل تومن دو سر  $A$  و  $B$  را بدست مس اوریم. بین مظور منع سریان  $I$  را به دو سر  $A$  و  $B$  وصل کرد و ولتاژ دو سر آن را تعیین می‌کنیم. با فرض اینکه مدار در حالت دائمی سهپرس است و اینکه  $\omega = 2\pi f_0$  است و با استفاده از تبدیل تومن-ترنن مدار را من توان بصورت زیر رسم کرد.



$$\textcircled{A} \quad \text{KVL} \rightarrow \frac{V - v}{1 + j1\text{ k}\Omega} + \frac{V}{1 + (j1\text{ mH})/(j1\text{ }\mu\text{F})} - I = 0$$

$$\rightarrow V = (1 + j1\text{ k}\Omega)I + v + j1\text{ mH}$$

بنابراین مدار دارای شرط رامس توان بصورت زیر رسم کرد.



شرط اینکه بینشون توان توسط مقاومت  $R$  جذب شود عبارت از:



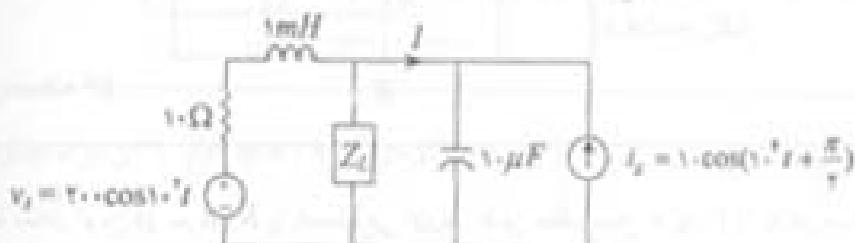
$$Z_L = \bar{Z}_L \rightarrow R = \tau_{\text{series}} + j(\tau_{\text{parallel}} - \tau_{\text{series}}) \times L \rightarrow \begin{cases} R = \tau_{\text{series}} + jK\Omega \\ \tau_{\text{parallel}} - \tau_{\text{series}} \times L = \tau_0 \end{cases} \rightarrow L = \tau_0 mH$$

## مسئله ۵۷

۱)  $Z_L$  را چنان تعیین کنید که حداقل نوان متوسط را در بالت کند.

۲) نوان متوسط و خوب توان برای  $Z_L$  را تعیین کنید.

۳) نوان تحریک متوسط هر منبع را تعیین کنید.



شکل مسئله ۵۷

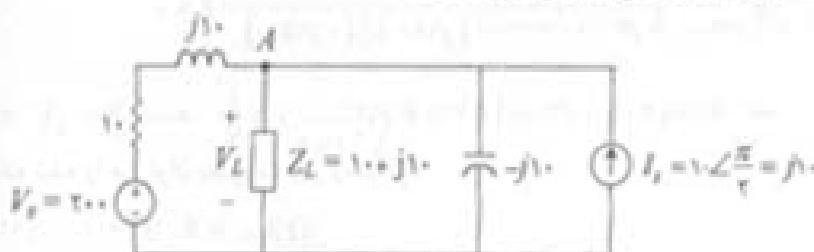
حل: ابتدا امداد معادل داده شده از دور بر  $Z_L$  را بدست می آوریم از آنجا که فرکانس زلزله ای هر دو منبع یکسان و برابر  $\omega_0 = 1.7$  است لذا خونریزی داشته:

$$Z_L = (\tau_{\text{series}} + j(\tau_{\text{parallel}} - \tau_{\text{series}}))P\left(\frac{1}{j\tau_{\text{parallel}} - \tau_{\text{series}}}\right) = (\tau_{\text{series}} + j\tau_{\text{parallel}})P(-j\tau_{\text{parallel}}) = \tau_{\text{parallel}} - j\tau_{\text{series}}$$

شرط انتقال نوان مذکور رسم به  $Z_L$  عبارتست از:

$$Z_L = \bar{Z}_L = \tau_{\text{parallel}} - j\tau_{\text{series}}$$

با اتصاب  $Z_L$  بدست اندیه مدار بحثیت زیر خواهد شد:



$$\text{برای KCL: } \frac{V_L - 1...}{1 + j1.7} + \frac{V_L}{1 + j1.7} + \frac{V_L}{-j1.7} - j1.7 = 0 \rightarrow V_L = 1...$$

$$\rightarrow P_L = \frac{1}{2} I_L V_L = \frac{1}{2} \frac{V_L}{Z_L} V_L = \frac{|V_L|^2}{2Z_L} = \frac{(1...)^2}{2(1 + j1.7)} = 15... - j15... \rightarrow \max P_{L\text{av}} = 15... W$$



$$\cos \varphi_L = \cos \left( \tan^{-1} \frac{10\pi}{10\pi} \right) = \cos 45^\circ = \pm \sqrt{0.5}$$

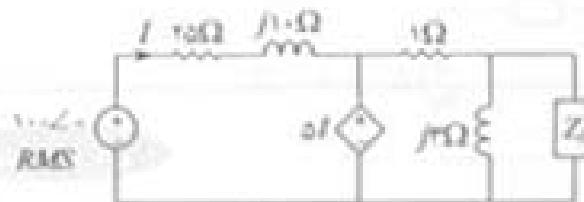
در اینجا به محاسبه توان تغییری متوسط منابع من برداشته شد.

$$P_{L(\text{av})} = \frac{1}{4} V_L I_L = \frac{1}{4} (10\pi)(-j10\pi) = -50\pi^2 \rightarrow P_{L(\text{av})} = 0$$

$$P_{T(\text{av})} = P_{L(\text{av})} - P_{R(\text{av})} = 10\pi - 0 = 10\pi \text{ W}$$

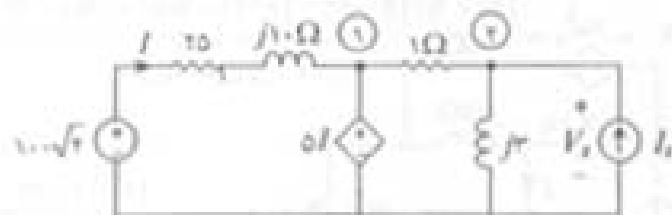
### پرسش

- (Q) الف -  $Z_L$  را چنان تعیین کنید که حداقل توان متوسط به آن انتقال داده شود.  
 (Q) ب - مقدار توان متوسط انتقال داده شده چقدر است.  
 (Q) گ - چند درصد از توان تولید شده به  $Z_L$  انتقال داده می شود.



شکل مسئله ۸۳

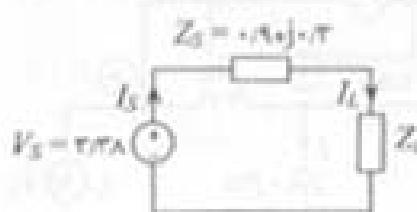
حل : الف - ابتدا متبادل توان دو سر امدادسی  $Z_L$  را تعیین می‌کنیم کرد



$$I = \frac{10\pi - V_L}{10 + j10} \rightarrow I = \frac{10\pi - 50I}{10 + j10} \rightarrow I = \pi/\pi\pi - j1/\pi\pi$$

$$(1) \text{ از KCL: } \frac{V_L - (\pi/\pi\pi - j1/\pi\pi)}{10} + \frac{V_L}{j\pi} - I_L = 0 \rightarrow V_L = (\pi/\pi\pi + j1/\pi\pi) I_L + \pi/\pi\pi$$

باور این مدار بصورت (بر سرمه) معرفی شد



شرط انتقال نوان مذکور بهم عبارت از:

$$Z_L = \bar{Z}_L \rightarrow Z_L = .//\varsigma - j\tau/\pi \Omega$$

ب - نوان انتقالی مذکور را بصورت زیر بدست می آوریم. توجه کنید که مقادیر بصورت معرف داده شدهند اما در مطالعه نوان متوسط ضریب  $\tau$  را متنظر تخریب کرد.

$$I_L = I_T = \frac{V_T}{Z_T + Z_L} = \frac{\tau/\tau_A}{1/\Lambda} = \tau/\Lambda\Lambda \text{ A}$$

$$\rightarrow \max P_{L(\infty)} = |I_L|^2 \operatorname{Re}\{Z_L\} = (\tau/\Lambda\Lambda)^2 (.//\varsigma) = \tau^2/\Lambda\Lambda \text{ W}$$

ب - نوان نواید شده برایش است بد.

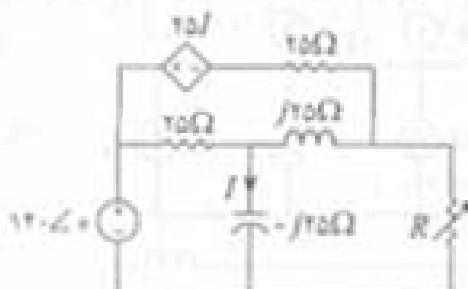
$$P_T = V_T I_T = (\tau/\tau_A)(\tau/\Lambda\Lambda) = \tau^2/\tau\tau \text{ W}$$

بنابراین درصد نوان انتقالی برای خروجی شد بد.

$$\frac{\max P_{L(\infty)}}{P_T} \times 100 = \frac{\tau^2/\Lambda\Lambda}{\tau^2/\tau\tau} \times 100 = 5.5\%$$

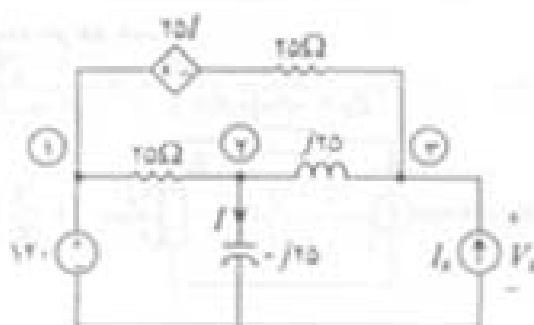
### مسئله ۵۹

- (۱) a - مقادیر  $R$  را برای انتقال حداقل نوان متوسط به آن تعیین کنید.  
 (۲) b - نوان متوسط تحويل داده شده به  $R$  را تعیین کنید.  
 (۳) c - اگر  $R$  با یک ابتدا منفی جایگزین شود حداقل نوان تحويل داده شده به آن چقدر



شکل مسئله ۵۹

حل: a - ابتدا معادل ترسن دیده شده از روی  $R$  را تعیین می کنیم





$$V_i = ۱۷\text{v} \quad , \quad V_r = V_s \quad , \quad I = \frac{V_r}{j\tau\Omega} = \frac{jV_s}{\tau\Omega}$$

$$\textcircled{1} \quad \text{اصل KCL} \rightarrow \frac{V_r - ۱۷}{\tau\Omega} + \frac{V_r}{-j\tau\Omega} + \frac{V_s - V_r}{j\tau\Omega} = ۰ \quad \rightarrow \quad V_r = ۱۷ - jV_s$$

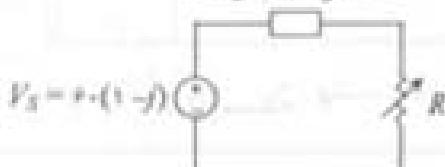
$$\textcircled{2} \quad \text{اصل KCL} \rightarrow \frac{V_r - V_s}{j\tau\Omega} + \frac{V_r - (۱۷ - j\tau\Omega I)}{\tau\Omega} - I_s = ۰$$

$$\rightarrow \frac{V_r - (۱۷ - jV_s)}{j\tau\Omega} + \frac{V_r - (۱۷ - \tau\Omega \left( \frac{۱}{j\tau\Omega} (۱۷ - jV_s) \right))}{\tau\Omega} - I_s = ۰$$

$$\rightarrow V_r = (\gamma/\delta + j\tau/\delta) I_s + R \cdot (۱ - j)$$

مقدار مدار بصرت زیر مشوهد شود

$$Z_B = \gamma/\delta + j\tau/\delta$$



توان منسط انتقال به مقاومت  $R$  برابر است با :

$$P_{av} = \frac{\gamma}{\delta} |I_s|^2 \cdot R = \frac{\gamma}{\delta} \left| \frac{R \cdot (۱ - j)}{(\gamma/\delta + R) + j\tau/\delta} \right|^2 \cdot R = \frac{\gamma \tau^2 \cdot R}{R^2 + \gamma \delta R + \gamma \tau^2 / \delta}$$

$$\frac{dP_{av}}{dR} = ۰ \quad \rightarrow \quad \frac{\gamma \tau^2 \cdot (R^2 + \gamma \delta R + \gamma \tau^2 / \delta) - \gamma \tau^2 \cdot R (۲R + \gamma \delta)}{(R^2 + \gamma \delta R + \gamma \tau^2 / \delta)^2} = ۰ \quad \rightarrow \quad R = \gamma/\delta \Omega$$

پ - با جایگذاری  $R$  بدست آمده در  $P_{av}$  نایاب

$$\max P_{av} = \frac{\gamma \tau^2 \cdot (\gamma/\delta)}{(\gamma/\delta)^2 + \gamma \delta (\gamma/\delta) + \gamma \tau^2 / \delta} = \gamma \tau^2 / \delta \tau W$$

پ - با جایگزینی اندامان  $Z_B$  بهای  $R$  مدار بصرت زیر تغییر مشوهد کرد

$$Z_B = \gamma/\delta + j\tau/\delta$$



شرط انتقال توان منسط مذکور میں عبارتست از :

$$Z_L = Z_B \quad \rightarrow \quad Z_L = \gamma/\delta + j\tau/\delta$$

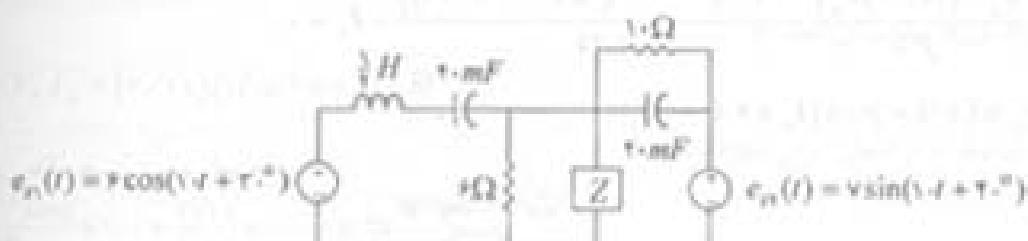


و توان متوسط مذکور بعد برای سیستم حاصل شد:

$$\max P_{\text{avg}} = \frac{|V_s|^2}{sR_L} = \frac{|s - \sqrt{t}|^2}{s(t/s)} = \pi t \cdot W$$

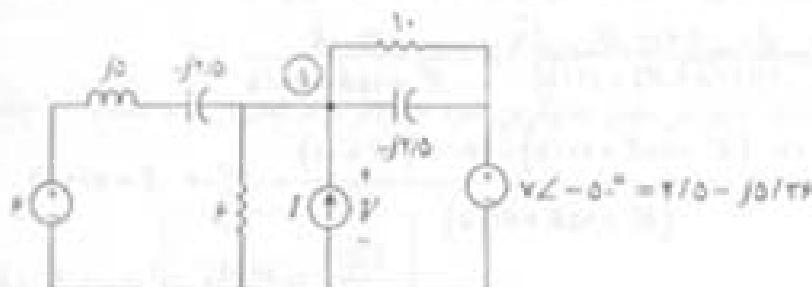
### مسئله ۲۶

$\langle Z \rangle$  را چنان تعیین کنید که حداقل توان متوسط به آن انتقال داده شود. مدار این توان جیست:



شکل مسئله ۲۶

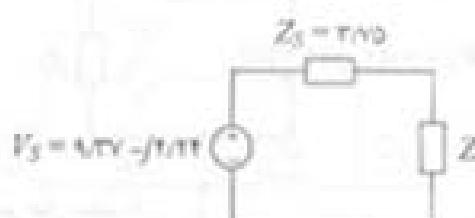
حل: اینجا معادل توان دو سر امدادس  $Z$  را محاسبه می‌کیم



$$\textcircled{1} \rightarrow \text{کسر KCL} \rightarrow \frac{V - j}{j\omega - j\tau/\omega} + \frac{V}{s} + \frac{V - (\tau/\omega - j\omega/\tau)}{\tau} + \frac{V - (\tau/\omega - j\omega/\tau)}{-j\tau/\omega} - I = 0$$

$$\rightarrow V = \tau/\omega I + \tau/\omega - j\tau/\omega$$

پس این مدار شکل مسئله را من توان بصورت زیر رسم کرد



شرط انتقال توان مذکور بعد عبارتست از:



$$Z = \bar{Z}_S \rightarrow Z = \tau / \sqrt{2}$$

پس از این حداکثر توان متوسط انتقال بصورت زیر بدست خواهد آمد

$$\max P_{(m)} = \frac{|V_S|^2}{\lambda R_L} = \frac{\tau / \sqrt{2} + j\tau / \sqrt{2}}{\lambda (\tau / \sqrt{2})} = \sqrt{2} \cdot \tau W$$

### مسئله ۷-۱

(۱) وقتی باری به  $a$  و  $b$  وصل شود، (مورث)  $V_{ab} = ۲۲\text{-}\angle ۰^\circ$  و وقتی بار  $a - j\tau$  به  $a$  و  $b$  وصل شود، (مورث)  $V_{ab} = ۲۲\text{-}\angle ۹۰^\circ = ۲۲\text{-}j\tau$  است. این دو اتفاق را پیدا کنید که وقتی به  $a$  و  $b$  وصل شود حداکثر توان متوسط به آن انتقال باید مقدار حداکثر توان متوسط انتقال باشد به این اتفاق را تعیین کنید.

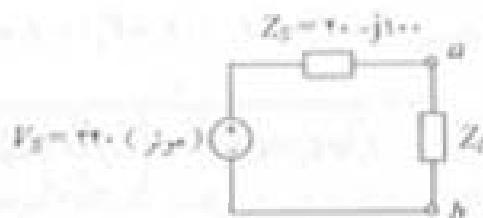


حل: فرض کنیم که مدار داخل بلوک دارای دو لذت  $Z_1$  و  $Z_2$  معادل  $Z_S$  باشد. با خروجی به داری داشتن داریم

$$V_S = ۲۲\text{-}\angle ۰^\circ \quad (\text{مورث})$$

$$V_{ab} = \frac{Z_L}{Z_L + Z_S} V_S \rightarrow ۲۲\text{-}\angle ۰^\circ + j\tau\tau / \tau = \frac{Z_L - j\tau\tau}{Z_L - j\tau\tau + Z_S} \tau\tau \rightarrow Z_S = \tau\tau - j\tau\tau$$

پس این مدار بصورت زیر خواهد بود



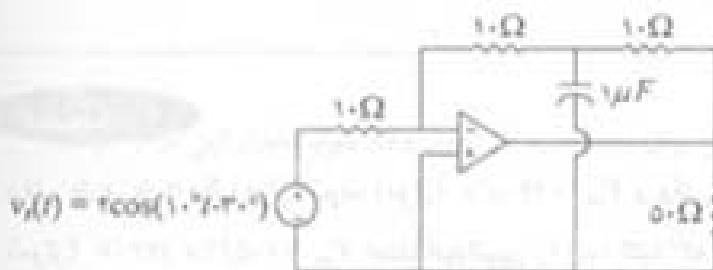
شرط انتقال توان ماکریم عبارت است از:

$$Z_L = \bar{Z}_S \rightarrow Z_L = \tau\tau + j\tau\tau$$

و حداکثر توان متوسط انتقال برای خواهد شد که

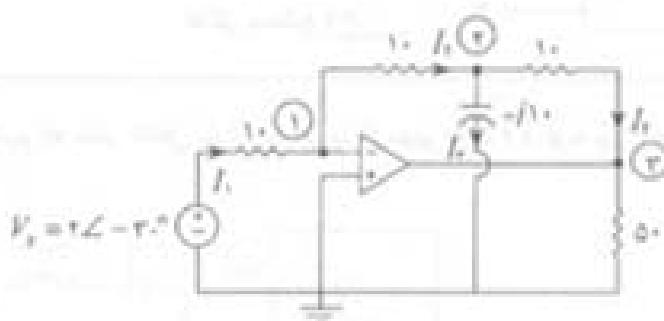
$$\max P_{(m)} = I_{cm}^2 \operatorname{Re}(Z_L) = \left| \frac{V_{cm}}{Z_L + Z_S} \right|^2 R_L = \left| \frac{V_{cm}}{\tau R_L} \right|^2 R_L = \frac{V_{cm}^2}{\tau R_L} = \frac{(۲۲\text{-}j۲۲)^2}{\tau(\tau\tau)} = ۴۴ \cdot \tau W$$

مسأله ۳۲

(۱) توان متوجه تحويل داده شده به مقاومت  $5\Omega$  بجهت

مکان مسأله ۳۲

حل: با فرض اینکه مدار در حالت ذاتی سیستم است و با توجه به اینکه  $\omega_0 = 10^2 = 100$  مدار را من توان  
پیروزت زیر رسم کرد



با فرض اینکه آن بودن آب نسب  $I_s = I_c$  را خواهیم داشت

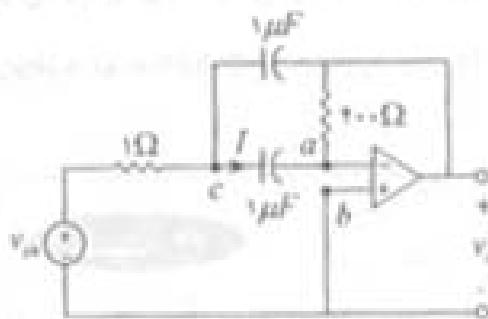
$$\rightarrow I_o = I_s = \frac{\bar{V}_r - \bar{V}_o}{1\Omega} = \frac{\bar{V}_r}{1\Omega}, \quad \bar{V}_r = \bar{V}_s - \bar{V}_o, I_s = \bar{V}_r - \bar{V}_o, I_c = \bar{V}_r - \bar{V}_o, \left( \frac{\bar{V}_r}{1\Omega} \right) = -\bar{V}_o$$

$$I_o = \frac{\bar{V}_r}{-j10} = \frac{-\bar{V}_o}{-j10} = j\frac{\bar{V}_o}{10}, \quad I_o = I_s - I_c = \frac{\bar{V}_r}{1\Omega} - \left( -j\frac{\bar{V}_o}{10} \right) = \frac{1+j}{10}\bar{V}_o$$

$$\bar{V}_o = \bar{V}_s - \bar{V}_o, I_o = -\bar{V}_o - \bar{V}_o \left( \frac{1+j}{10} \right) \bar{V}_o = (-1-j)\bar{V}_o = (\sqrt{5}\angle -135^\circ)(\bar{V}_o \angle -90^\circ) = \sqrt{5} \angle -5^\circ$$

$$\rightarrow P_{av} = \frac{|V_o|^2}{1} \operatorname{Re}\{Y\} = \frac{(1\sqrt{5})^2}{1} \left( \frac{1}{50} \right) = 1/10 W$$

مسئله ۲۷



$$H(j\omega) = \frac{V_o}{V_s} \quad (1)$$

(۱) رتار فیلتری مدار و فرکانس نفع آن را تعیین کند

شکل مسئله ۲۷

حل: با فرض آنکه مدار ایستاده باشد  $V_o = V_s = 0$  خواهیم داشت

$$\begin{aligned} V_c &= -\tau_{ab} I \quad , \quad I = \frac{V_c - 0}{R} \rightarrow I = j\tau_{ab} \omega V_c \rightarrow V_c = (-\tau_{ab}) (j\tau_{ab} \omega V_c) \\ &\rightarrow V_c = -\frac{\tau_{ab}}{j\omega} V_c \end{aligned}$$

$$\textcircled{2} \text{ برای KCL} \rightarrow \frac{-\tau_{ab} V_c - V_s}{j\omega} + \frac{-\tau_{ab} V_c - 0}{j\omega} + \frac{-\tau_{ab} V_c - V_o}{j\omega} = 0$$

$$(j\omega)^2 V_c + \tau_{ab} j\omega V_c + \tau_{ab} \times \tau_{ab}^2 V_c = j\omega V_o$$

$$\rightarrow H(j\omega) = \frac{V_o}{V_s} = \frac{j\omega}{(j\omega)^2 + \tau_{ab} j\omega + \tau_{ab} \times \tau_{ab}^2} = \frac{j\omega}{(\tau_{ab} \times \tau_{ab}^2 - \omega^2) + j\tau_{ab} \omega}$$

$$\tau_{ab}^2 = \tau_{ab} \times \tau_{ab}^2 \rightarrow \omega_0 = \tau_{ab} \times \tau_{ab}^2 \quad , \quad \omega_0 = \omega_{res} \rightarrow Q = \frac{\omega_0}{\omega_r} = \frac{\tau_{ab} \times \tau_{ab}^2}{\omega_{res}} = \tau_{ab}$$

با توجه به  $H(j\omega)$  بدست آمد

$$\lim_{\omega \rightarrow \infty} |H(j\omega)| = \lim_{\omega \rightarrow \infty} \frac{\omega}{\sqrt{(\tau_{ab} \times \tau_{ab}^2 - \omega^2)^2 + (\tau_{ab} \omega)^2}} = \infty$$

بنابراین مدار فوق یک فیلتر میان کلتر است که دارای دو فرکانس نفع  $7dB$  خواهد بود. در ادامه به محاسبه

فرکانسی نفع و پیش از آن  $|H(j\omega)|$  خواهیم پرداخت

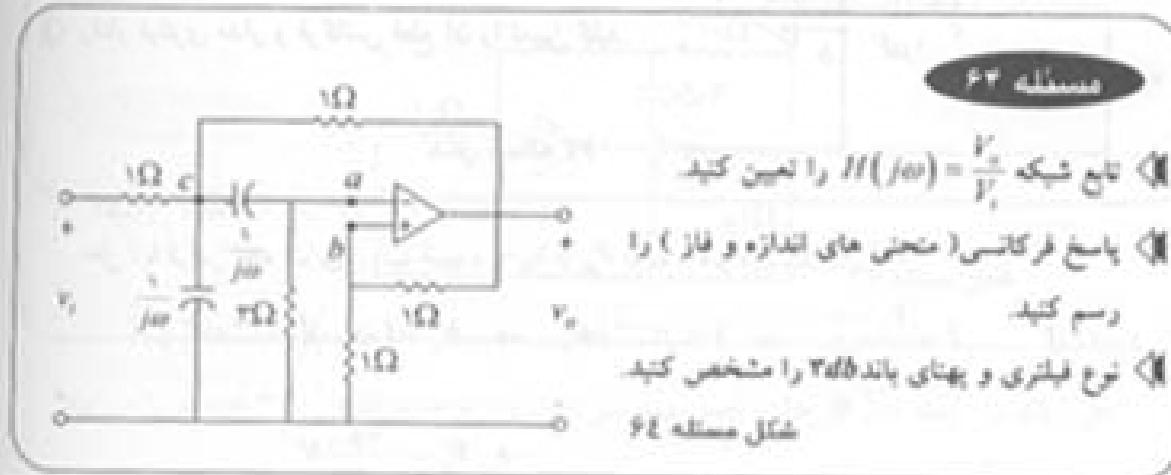
$$|H(j\omega)| = \frac{|H(j\omega)|_{max}}{\sqrt{t}} = \frac{1}{\sqrt{t}} \rightarrow \frac{\omega}{\sqrt{(\tau_{ab} \times \tau_{ab}^2 - \omega^2)^2 + (\tau_{ab} \omega)^2}} = \frac{1}{\sqrt{t}}$$

$$\rightarrow \omega_1 = \tau_{ab} \times \tau_{ab}^2 / \sqrt{t} \quad , \quad \omega_2 = \sqrt{\tau_{ab}^2 / t}$$

$$\rightarrow \Delta\omega = \omega_1 - \omega_2 = \tau_{ab} \times \tau_{ab}^2 / \sqrt{t} - \sqrt{\tau_{ab}^2 / t} = \tau_{ab} \times \tau_{ab}^2 / \sqrt{t}$$

روض دوم: بهانی بکار رام نویان با استفاده از رابطه  $\Delta\omega = \frac{Q}{R}$  که برای مدارهای درجه دوم و توان نیکه مربوط به آنها صادق است بدست آورده

$$\Delta\omega = \tau\omega = Q \dots$$



حل: با فرض اینه آن بودن آب اسب و با توجه به شکل مسئله ۲۷

$$\textcircled{1} \text{ از KCL: } \frac{V_o - V_c}{\frac{1}{j\omega}} + \frac{V_c}{r} = 0 \rightarrow V_c = \left( \frac{1 + j\tau\omega}{j\tau\omega} \right) V_o$$

$$\textcircled{2} \text{ از KCL: } \frac{\left( \frac{1 + j\tau\omega}{j\tau\omega} \right) V_o - V_i}{\frac{1}{j\omega}} + \frac{\left( \frac{1 + j\tau\omega}{j\tau\omega} \right) V_o}{\frac{1}{j\omega}} + \frac{\left( \frac{1 + j\tau\omega}{j\tau\omega} \right) V_o - V_o}{\frac{1}{j\omega}} = 0 \\ + \frac{\left( \frac{1 + j\tau\omega}{j\tau\omega} \right) V_o - V_o}{\frac{1}{j\omega}} = 0$$

$$\rightarrow (j\omega)^2 V_o + j\omega V_o + V_o = r j\omega V_i \rightarrow H(j\omega) = \frac{r j\omega}{(j\omega)^2 + j\omega + 1} = \frac{j\omega}{\omega^2 + j(\omega' - r)}$$

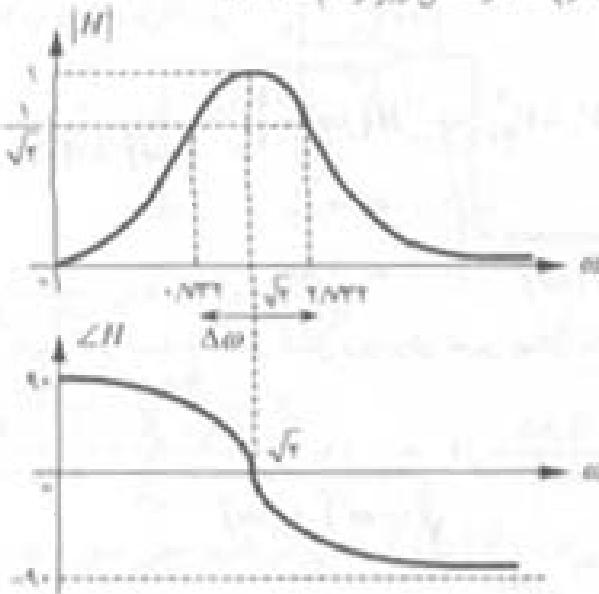
برای اینه درست پاسخ فرکانس خواهیم بود.

$$|H(j\omega)| = \frac{\omega}{\sqrt{(\omega')^2 + (\omega' - r)^2}} = \begin{cases} \infty & \omega = 0 \\ 1 & \omega \rightarrow \infty \end{cases}$$

$$\frac{d|H(j\omega)|}{d\omega} = 0 \rightarrow \omega = \sqrt{r} \rightarrow \text{Max}|H(j\omega)| = 1$$

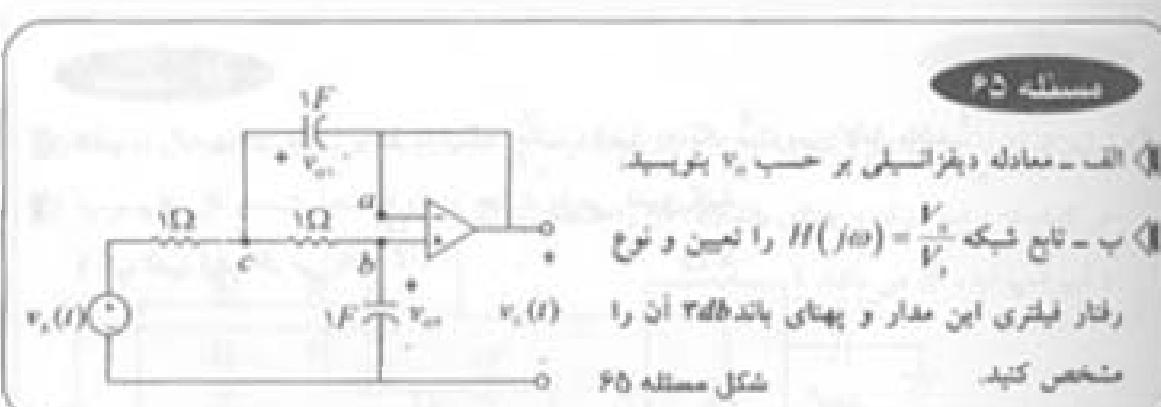
$$\angle H(j\omega) = \angle(v_{in}) - \angle v_{in} + j(\omega' - r) = \dots \tan^{-1} \frac{\omega' - r}{v_{in}} = \begin{cases} \pi, & \omega \rightarrow 0 \\ 0, & \omega = \sqrt{r} \\ -\pi, & \omega \rightarrow \infty \end{cases}$$

نمودار های انتشار و زاویه  $H(j\omega)$  در شکل زیر رسم شده اند.



با توجه به نمودار  $|H|$  ملاحظه می شود که مدار همانند یک فیلتر میان گذرا عمل می کند. در ادامه به محاسبه پهنای باند ۳dB خواهیم پرداخت. بدین منظور ابتدا فرکانسی قطع ۷dB را بدست می آوریم:

$$|H(j\omega)| = \frac{1}{\sqrt{r}} \max |H(j\omega)| \rightarrow \frac{v_{in}}{\sqrt{(v_{in})^2 + (\omega' - r)^2}} = \frac{1}{\sqrt{r}} \rightarrow \omega' = r/\sqrt{r}, \dots / \sqrt{r} \rightarrow \Delta\omega = r/\sqrt{r} - r/\sqrt{r} = r$$



حل: a) - با فرض اینه که بودن آب اسب این  $v_o = v_2 = v_3 = v_4$  بوده و با بکارگیری تعلیش این توری معادلات بفرزنسنل داریم:

$$\textcircled{b} \quad \text{F. KCL} \rightarrow Dv_c + \frac{v_c - v_2}{j\omega} = 0 \rightarrow v_c = (D+1)v_2$$

$$\textcircled{c} \cdot \mathcal{F} \text{ of } KCL \rightarrow \frac{(D+\gamma)v_o - v_1}{\gamma} + \frac{(D+\gamma)v_o - v_2}{\gamma} + D[(D+\gamma)v_o - v_3] = 0$$

$$\rightarrow (D^2 + \gamma D + \gamma)v_o - v_1 - v_2 + D(D+\gamma)v_o - Dv_3 = 0$$

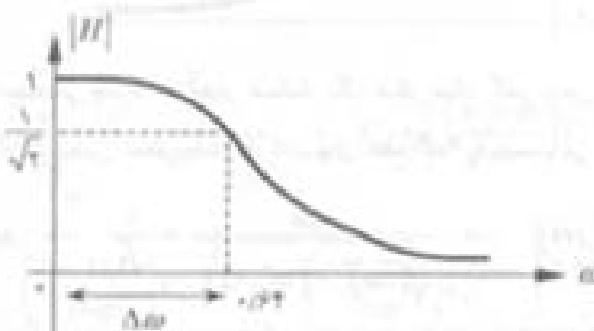
پ = با تغییر مداری معادلات دیفرانسیل داریم

$$(j\omega)^2 V_o + \gamma(j\omega)V_o + V_o = V_3 \rightarrow H(j\omega) = \frac{V_o}{V_3} = \frac{1}{(j\omega)^2 + \gamma(j\omega) + 1} = \frac{1}{1 - \omega^2 + j\omega}$$

$$|H(j\omega)| = \frac{1}{\sqrt{(1-\omega^2)^2 + (\gamma\omega)^2}} = \begin{cases} 1 & \omega \rightarrow 0 \\ \infty & \omega \rightarrow \infty \end{cases}$$

سایرین مدار فوق یک فیلتر پایین گذر است و مطابق شکل (برابری تعیین بهای  $\gamma$  در  $2dB$  کارست) فرکانس علیعه را تعیین کند

$$|H(j\omega)| = \sqrt{\max_{\omega} |H(j\omega)|} \rightarrow \frac{1}{\sqrt{(1-\omega^2)^2 + (\gamma\omega)^2}} = \frac{1}{\sqrt{2}} \rightarrow \omega = 1/\sqrt{2} \rightarrow \Delta\omega = 1/\sqrt{2}$$

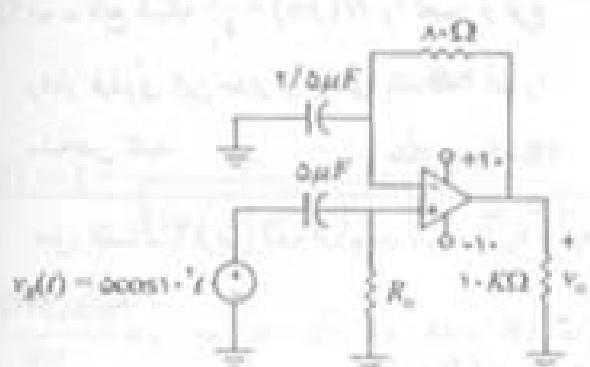


### مسئله ۷.۷

(۱) a -  $R_s$  حداقل چهار پاشد تا اینکه حالت دائمی  $v_o$  یک سینوس کامل باشد

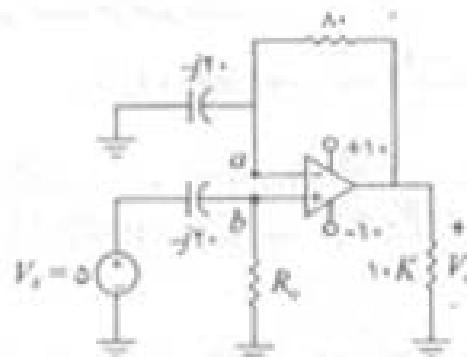
(۲) b - برای  $R_s$  حدست آمد  $v_o$  را در حالت دائمی تعیین کند

(آب اب ایده آن می باشد)



شکل مسئله ۷.۷

حل: اگر - با فرض ایند، آن بودن آب اسب  $V_s = V_o = V_a$  شده، و با فرض اینکه مدار طرحالت دایسی سیستم  
باشد مولفهای داشت.



$$V_b = \frac{R_o}{R_o + (-j\tau)} V_o = \frac{\omega R_o}{R_o - j\tau} \rightarrow V_o = \frac{\omega R_o}{R_o - j\tau}$$

$$\textcircled{a} \text{ برای KCL: } \rightarrow \frac{\omega R_o}{R_o - j\tau} + \frac{\omega R_o}{R_o - j\tau} = 1 \rightarrow V_o = \frac{\omega R_o (1 + j)}{R_o - j\tau}$$

وضع است که تابع  $|V_o| < V_{\text{ام}} \Rightarrow |V_o| < V_{\text{ام}}$  باشد آب اسب در تابع خطا عمل کرد و  $V_o$  ناتج خطا  $V_s$  باشد  $V_o$  سیستم کامل است.

$$|V_o| < V_{\text{ام}} \rightarrow \frac{\omega \sqrt{\omega R_o}}{\sqrt{R_o^2 + \tau^2}} < 1 \rightarrow R_o < \tau \rightarrow \text{Max} R_o = \tau \cdot \Omega$$

با اینکه  $R_o = \tau \cdot \Omega$  مولفه داشت.

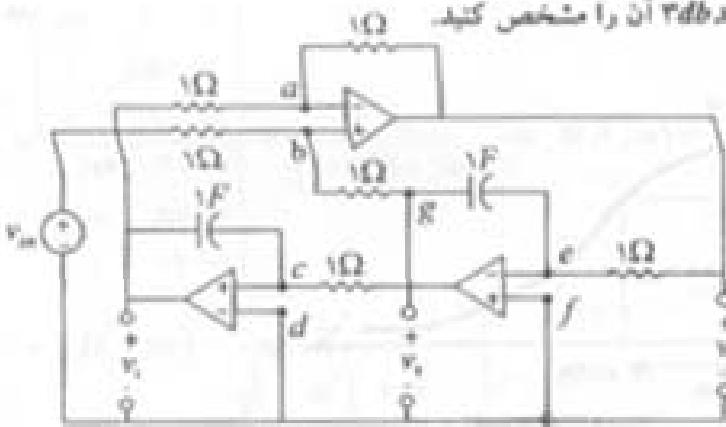
$$V_o = \frac{\tau \cdot (1 + j)}{1 + j} = j\tau = \tau \angle 90^\circ \rightarrow v_o(t) = \tau \cos(1^\circ t + 90^\circ) = -\tau \sin(1^\circ t)$$

### مثال ۷

Q) نوع شبکه و پهنای باند ۲db آن را مشخص کنید

هر گدام از نوع شبکه و پهنای باند ۲db آن را مشخص کنید

(آب اسب ایند آن می باشد)



شکل مسئله ۷



حل : با فرض اینکه آن یوون آب نسبت به  $V_o = V_s$  و  $V_o = V_s = 0$  باشند  
اینکه مدار در حالت دائمی بسته است خواهیم داشت

$$\textcircled{1} \cdot f_{\text{ذخیر}} KCL \rightarrow \frac{s - V_o}{\frac{1}{j\omega}} + \frac{s - V_o}{\frac{1}{j\omega}} = 0 \rightarrow j\omega V_o + V_o = 0$$

$$\textcircled{2} \cdot f_{\text{ذخیر}} KCL \rightarrow \frac{s - V_o}{\frac{1}{j\omega}} + \frac{s - V_o}{\frac{1}{j\omega}} = 0 \rightarrow j\omega V_o + V_o = 0$$

$$\begin{cases} \textcircled{3} \cdot f_{\text{ذخیر}} KCL \rightarrow \frac{V_o - V_s}{\frac{1}{j\omega}} + \frac{V_o - V_s}{\frac{1}{j\omega}} = 0 \Rightarrow V_o - V_s = \frac{V_s + V_o}{2} \\ \textcircled{4} \cdot f_{\text{ذخیر}} KCL \rightarrow \frac{V_o - V_{in}}{\frac{1}{j\omega}} + \frac{V_o - V_s}{\frac{1}{j\omega}} = 0 \end{cases} \rightarrow V_o - V_s + V_s = V_{in}$$

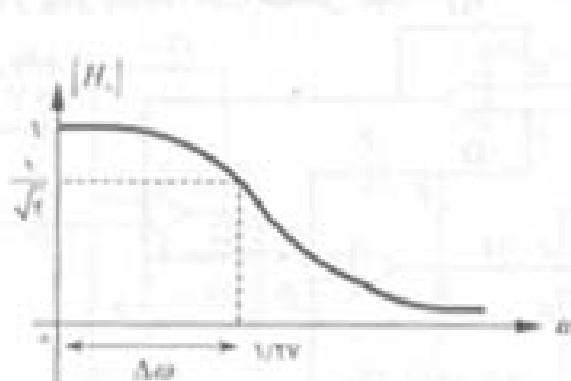
از توجه کرد که  $V_o = V_s$  باشد، میتوان فرق را بفرمود

$$V_o = \frac{\begin{vmatrix} s & V_o & 0 \\ 0 & j\omega & 0 \\ V_{in} & -1 & 1 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} j\omega & V_o & 0 \\ 0 & j\omega & 0 \\ V_{in} & -1 & 1 \end{vmatrix}} = \frac{V_{in}}{(1 - \omega^2) + j\omega} \rightarrow H_o(j\omega) = \frac{V_o}{V_{in}} = \frac{1}{(1 - \omega^2) + j\omega}$$

$$\rightarrow |H_o(j\omega)| = \frac{1}{\sqrt{(1 - \omega^2)^2 + \omega^2}} = \begin{cases} 1, & \omega = 0 \\ 1, & \omega \rightarrow \infty \end{cases}$$

$$|H_o(j\omega)| = \frac{1}{\sqrt{t}} \max |H_o(j\omega)| \rightarrow \frac{1}{\sqrt{(1 - \omega^2)^2 + \omega^2}} = \frac{1}{\sqrt{t}} \rightarrow \omega = 1/\sqrt{t}$$

نمودار تکلیف (بررسی شده است) یک پلتر بین گذر با فرکانس نفع  $\omega = 1/\sqrt{t}$  است





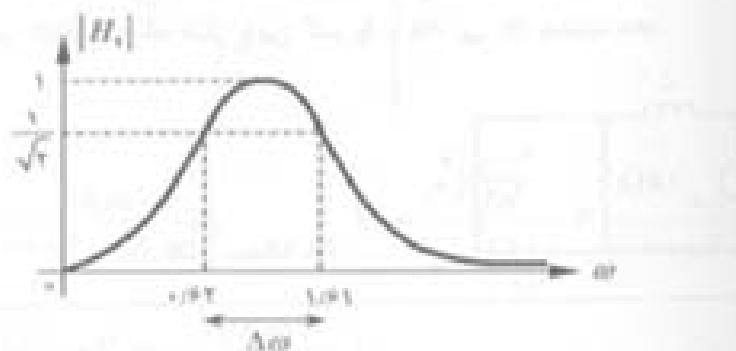
سازوگان بینایی ملک آن  $\Delta\omega = 1/37$  می‌باشد. در اوابه به بروزرسان  $H_r(j\omega)$  توانیم پرداخت با استفاده از دستگاه بدست آمده داریم.

$$V_r = \begin{vmatrix} j\omega & - & * \\ * & - & * \\ * & * & V_m \end{vmatrix} = \frac{-j\omega V_m}{(\gamma - \omega^*) + j\omega} \rightarrow H_r(j\omega) = \frac{V_r}{V_m} = \frac{-j\omega}{(\gamma - \omega^*) + j\omega}$$

$$\rightarrow |H_r(j\omega)| = \frac{\omega}{\sqrt{(\gamma - \omega^*)^2 + \omega^2}} = \begin{cases} \dots & \omega \rightarrow 0 \\ \dots & \omega \rightarrow \infty \end{cases}$$

$$|H_r(j\omega)| = \frac{1}{\sqrt{r}} \max |H_r(j\omega)| \rightarrow \frac{\omega}{\sqrt{(\gamma - \omega^*)^2 + \omega^2}} = \frac{1}{\sqrt{r}} \rightarrow \omega_1 = \gamma/\sqrt{r}, \omega_2 = \gamma/\sqrt{r}$$

نمودار  $|H_r(j\omega)|$  در شکل زیر رسم شده است که یک فیلتر میان‌گذر با فرکانس‌های قطع  $\omega_1$  و  $\omega_2$  می‌باشد.



با توجه به نتایج طبق بینایی  $r=100$  صورت زیر بدست می‌آید:

$$\Delta\omega = \omega_2 - \omega_1 = \gamma/\sqrt{r} = \gamma/\sqrt{100} = \gamma/10$$

و در نهایت  $H_r(j\omega)$  با استفاده از دستگاه بدست آمده صورت زیر محاسبه می‌شود:

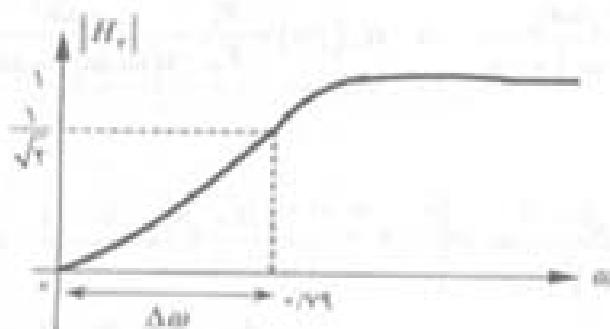
$$V_r = \begin{vmatrix} j\omega & \gamma & * \\ * & j\omega & * \\ * & * & V_m \end{vmatrix} = \frac{-\omega' V_m}{(\gamma - \omega') + j\omega} \rightarrow H_r(j\omega) = \frac{V_r}{V_m} = \frac{-\omega'}{(\gamma - \omega') + j\omega}$$

$$\rightarrow |H_r(j\omega)| = \frac{\omega'}{\sqrt{(\gamma - \omega')^2 + \omega'^2}} = \begin{cases} \dots & \omega = 0 \\ \dots & \omega \rightarrow \infty \end{cases}$$

$$|H_r(j\omega)| = \frac{1}{\sqrt{1}} \max |H_r(j\omega)| \rightarrow \frac{\omega'}{\sqrt{(1-\omega')^2 + \omega'^2}} = \frac{1}{\sqrt{1}} \rightarrow \omega' = 1/\sqrt{1}$$

نمودار  $|H_r(j\omega)|$  در شکل زیر رسم شده است که یک فیلتر بالا گذار با مرکزس وصل ۵db برای  $\omega = 1/\sqrt{1}$  داشته

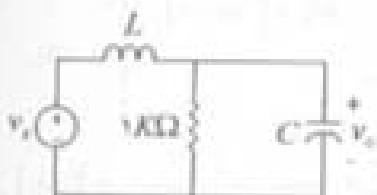
می باشد



پتانسیل پیش از عبور خط ۵db برای  $\omega = 1/\sqrt{1}$  می باشد  $\Delta\omega = 1/\sqrt{1}$

### مسنون PA

را چنان تعیین کنید که یک فیلتر بالین گذار با  $\omega_{c,a} = 1/\sqrt{1}$  بدهست دهد.



شکل مسئله PA

حل : با توجه به شکل مسئله داریم

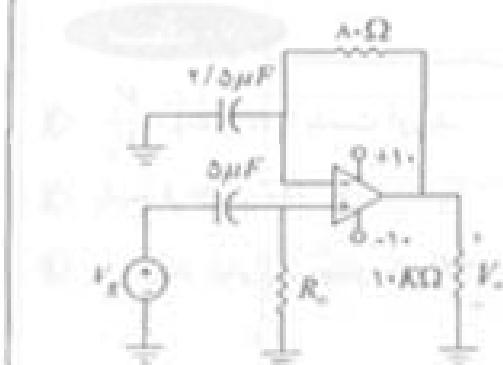
$$H(j\omega) = \frac{V_o}{V_s} = \frac{\frac{1}{j\omega C}}{j\omega L + \frac{1}{j\omega C}} = \frac{\frac{1}{j\omega C}}{1 - j\omega LC}$$

$$|H(j\omega_{c,a})| = \frac{1}{\sqrt{1}} \max |H(j\omega)| \rightarrow |H(j\omega)| = \frac{1}{\sqrt{1}}$$

$$\rightarrow \sqrt{\left[1 - \omega^2 LC\right]^2 + \omega^2 L^2} = \frac{1}{\sqrt{1}} \rightarrow [1 - \omega^2 LC]^2 + \omega^2 L^2 = 1$$

با انتخاب  $L = 1mH$

$$(1 - \omega^2 C)^2 + \omega^2 = 1 \rightarrow C = 1/\omega^2 F$$



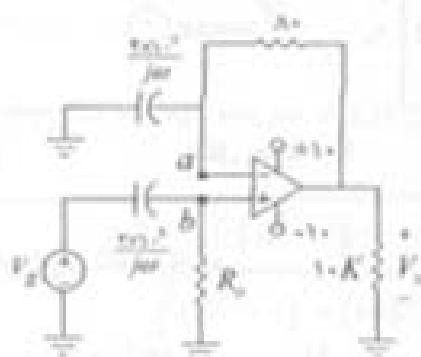
مسئله ۱۷

$$H(j\omega) = \frac{V_o}{V_s}$$

۱) باعث مركناس  $H(j\omega)$  را رسم و نوع  
پذيرى آن را تعين کند

شکل مسئله ۱۷

حل: با فرض اينگه مدار در حالت دائمی سیستم پايد داريم



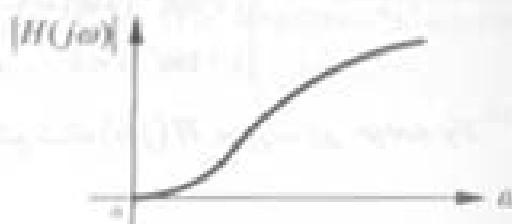
$$V_o = \frac{R_o}{R_o + \frac{1}{j\omega C}} V_s = \frac{jR_o\omega}{\tau \times 10^3 + jR_o\omega} V_s, \quad V_o = \frac{j\omega}{\tau \times 10^3 + jR_o\omega} V_s = \frac{\tau \times 10^3}{\tau \times 10^3 + jR_o\omega} V_s$$

$$V_o = V_s \rightarrow \frac{\tau \times 10^3}{\tau \times 10^3 + jR_o\omega} V_s = \frac{jR_o\omega}{\tau \times 10^3 + jR_o\omega} V_s$$

$$\rightarrow H(j\omega) = \frac{V_o}{V_s} = \frac{jR_o\omega(\tau \times 10^3 + jR_o\omega)}{\tau \times 10^3(\tau \times 10^3 + jR_o\omega)}$$

$$|H(j\omega)| = \frac{R_o\omega\sqrt{(\tau \times 10^3)^2 + (R_o\omega)^2}}{\tau \times 10^3\sqrt{(\tau \times 10^3)^2 + (R_o\omega)^2}} = \begin{cases} 0, & \omega = 0 \\ \infty, & \omega \rightarrow \infty \end{cases}$$

باوران مدار فوق يك پذير بالاگذر است

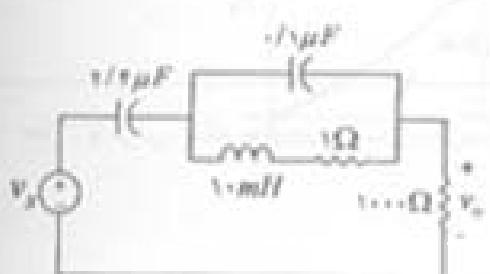


## مسئله

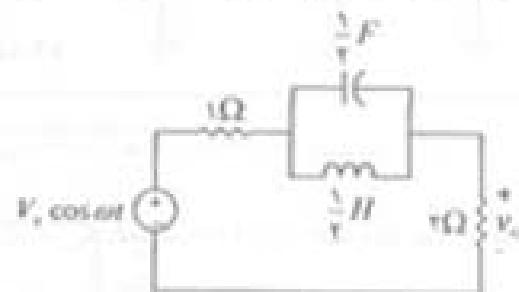
ا)  $H(j\omega) = \frac{V_o}{V_i}$  را بدست آورید.

ب) پاسخ فرکانسی مدار رارسم کنید.

ج) نوع رفتار فیلتری و بهترین پاند  $dB$  را مشخص کنید.



(a)



شکل مسئله

(ج)

حل : انتف سیمای فرجه به شکل (ج) داریم

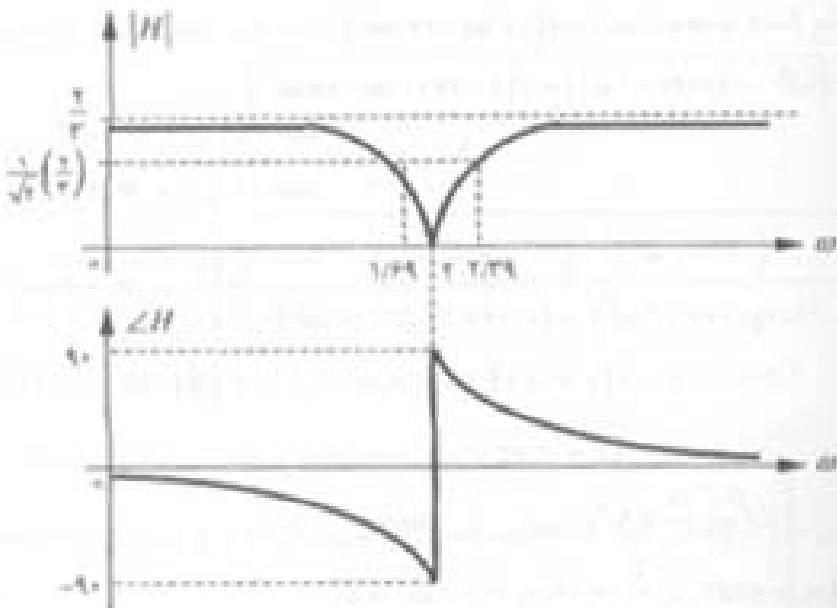
$$V_o = \frac{1}{j\omega R + \frac{1}{j\omega C}} V_i \rightarrow H(j\omega) = \frac{V_o}{V_i} = \frac{j\omega^2 + \lambda}{j\omega^2 + j\omega + \lambda} = \frac{\lambda - j\omega^2}{\lambda + j\omega^2 + j\omega}$$

$$|H(j\omega)| = \sqrt{\left|\lambda - j\omega^2\right|^2 + (1\omega)^2} = \sqrt{\lambda^2 - 2\lambda\omega^2 + 1\omega^4} = \begin{cases} \frac{\lambda}{1\omega} = \frac{\lambda}{\tau} & , \quad \omega = 0 \\ \frac{1}{\sqrt{\lambda}} = \frac{1}{\tau} & , \quad \omega \rightarrow \infty \\ \infty & , \quad \omega = \tau \end{cases}$$

$$\angle H(j\omega) = \angle(\lambda - j\omega^2) - \angle(1\tau - \omega^2 + j\omega) = \pm -\tan^{-1} \frac{\omega^2}{1\tau - \omega^2}$$

$$= \begin{cases} \pm -\pi/2 & , \quad \omega = 0 \\ \pm -\tan^{-1}(+\infty) = -\pi/2 & , \quad \omega = 0^\circ \\ \pm -\tan^{-1}(+\infty) = \pi/2 & , \quad \omega = \tau^\circ \\ \pm -\tan^{-1} \pm = \pm \pi/2 & , \quad \omega = \infty \end{cases}$$

بنابراین پاسخ فرکانسی اندازه و مدار زیج شکل  $H(j\omega)$  به مرورت (ج) شود



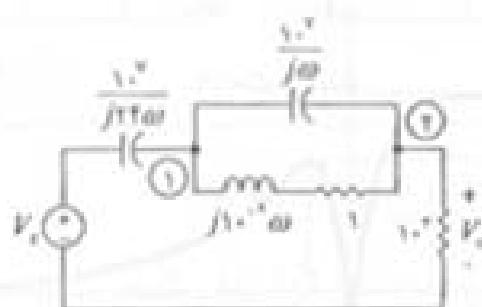
آنچه به نمودار پاسخ فرکانسی ملاحظه می شود که مدار دارای یک فیلتر میانگذر است. در ادامه به محاسبه پوشش بند ۳dB خواهیم پرداخت.

$$|H(j\omega)| = \frac{1}{\sqrt{\tau}} \max |H(j\omega)| \rightarrow \frac{|\tau(\omega' - \tau)|}{\sqrt{\tau(\omega' - \tau)^2 + (\omega\tau)^2}} = \frac{\tau}{\sqrt{\tau}}$$

$$\rightarrow \omega_0 = \tau/\pi, \omega_0 = \pi/\tau\pi$$

$$\rightarrow \Delta\omega = \omega_0 - \omega_1 = \pi/\tau\pi - 1/\pi\tau = \pi/\tau\pi$$

با مشکل ابزار مجدداً بصورت زیر رسم می کنیم



با فرض اینکه  $\omega = j\omega_0 = j\pi/\tau$  باشد خواهیم داشت

$$V_o = \frac{\frac{1}{\omega^2} + \frac{1}{\omega_0^2}}{1 + \frac{1}{\omega^2} + \left(\frac{1}{\omega_0}\right)^2} V_s = \frac{\pi^2 \cdot \omega^2 + \pi^2 \cdot \omega_0^2 \cdot \omega^2 + 1 \cdot \omega^2}{\pi^2 \cdot \omega^2 + \pi^2 \cdot \omega_0^2 + \pi^2 \cdot \omega_0^2 \cdot \omega^2 + 1 \cdot \pi^2 \cdot \omega_0^2} V_s$$

با توجه به  $\omega = j\omega_0 = j\pi/\tau$  خواهیم داشت

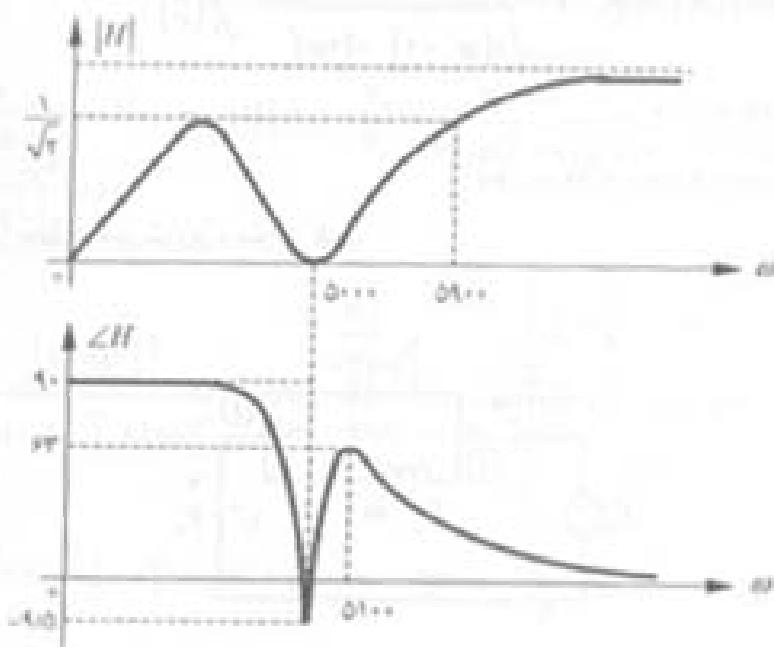


$$H(j\omega) = \frac{V_o}{V_i} = \frac{-\pi \times \zeta^2 \omega^2 + j(\zeta^2 \omega - \pi \omega^2)}{(\zeta^2 - \pi^2/\pi \times \zeta^2 \omega^2) + j(\zeta \cdot \pi \times \zeta^2 \omega - \pi \omega^2)}$$

$$H(j\omega) = \sqrt{\frac{(\pi \times \zeta^2 \omega^2)^2 + (\zeta^2 \omega - \pi \omega^2)^2}{(\zeta^2 - \pi^2/\pi \times \zeta^2 \omega^2)^2 + (\zeta \cdot \pi \times \zeta^2 \omega - \pi \omega^2)^2}} = \begin{cases} \infty, & \omega = 0 \\ \dots, & \omega = 0 \\ \sqrt{\frac{(\pi \zeta^2)^2}{(\zeta^2 - \pi^2)^2}} = 1, & \omega \rightarrow \infty \end{cases}$$

$$\rightarrow \angle H(j\omega) = \begin{cases} \angle \frac{\pi \zeta^2 \omega}{\zeta^2} = \pi/2, & \omega \rightarrow 0 \\ -\pi/2, & \omega \rightarrow 0 \\ \angle \frac{\pi \cdot (j\omega)}{\pi \cdot (j\omega)} = \Delta = \pi, & \omega \rightarrow \infty \end{cases}$$

نمودارهای نسبت  $j\omega$  و  $\angle H(j\omega)$  با پاسخ فرکانس در شکل زیر رسم شده‌اند.



با توجه به پاسخ فرکانس ملاحظه می‌شود که مدار داده شده یک فیلتر بلا کلر است در آنکه به محاسبه پهنگ  
تغیرات همین پرداخت

$$|H(j\omega)| = \frac{1}{\sqrt{1}} \max |H(j\omega)| \rightarrow |H(j\omega)| = \frac{1}{\sqrt{1}} \rightarrow \omega = 0.1 \rightarrow \Delta\omega = 0.1$$

نکه: با توجه به تابع شبکه بدست آمده بر حسب (۲) بعضاً از مقادیر کلیدی پاسخ فرکانس را می‌توان بصورت زیر بدست آورد.

$$|H(j\omega)| = \lim_{s \rightarrow j\omega} \frac{\text{جمله با کمترین درجه صورت}}{\text{جمله با کمترین درجه مخرج}} = \lim_{s \rightarrow j\omega} \frac{s^{1-j\omega}}{s^{j\omega}} = 1$$

$$|H(j\omega)| = \lim_{s \rightarrow j\omega} \frac{\text{جمله با بیشترین درجه صورت}}{\text{جمله با بیشترین درجه مخرج}} = \lim_{s \rightarrow j\omega} \frac{(1-j\omega)^2}{(1+j\omega)^2} = 1$$

$$\angle H(j\omega) = \pm \left( \text{کمترین درجه مخرج} - \text{کمترین درجه صورت} \right) \times 90^\circ = + (1-j) \times 90^\circ = 90^\circ$$

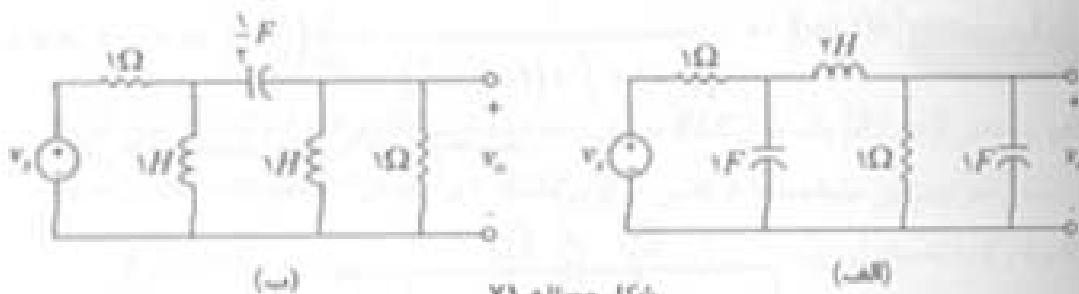
$$\angle H(j\omega) = \pm \left( \text{بیشترین درجه مخرج} - \text{بیشترین درجه صورت} \right) \times 90^\circ = + (1+j) \times 90^\circ = 90^\circ$$

حالات ممن و ممن در نظر گرفته می‌شود که خلاصت جمله با کمترین درجه و با بیشترین درجه صورت مخالف خلاصت جمله با کمترین و با بیشترین درجه مخرج باشد.

### مثال ۷

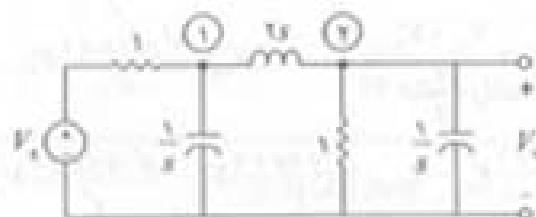
(۱) پاسخ فرکانس هر کدام از مدارهای زیر را تعیین کنید.

(۲) رفتار فیلتری و پهنای باند ۳dB-هر کدام را بدست آورید.



شکل مثاله ۷

حل: (الف) - با فرض  $j\omega = s$  مدار بصورت زیر خواهد شد

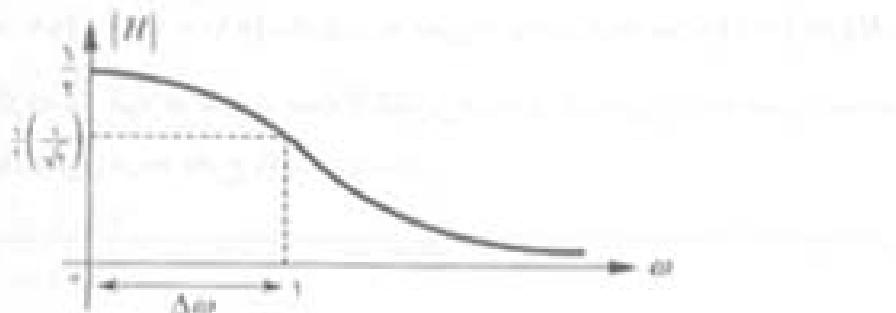


$$\textcircled{1} \quad \text{برای KCL: } \frac{V_1}{\frac{1}{j\omega}} + \frac{V_2}{\frac{1}{j\omega}} + \frac{V_o - V_1}{1} = 0 \quad \rightarrow \quad V_1 = (V_o' + V_o + 1)V_o$$

$$\textcircled{1} \cdot \text{KCL} \rightarrow \frac{(s' + ts + 1)V_o - V_i}{\frac{1}{s}} + \frac{(s' + ts + 1)V_o - V_i}{\frac{1}{s}} + \frac{(s' + ts + 1)V_o - V_i}{\frac{1}{s}} = 0$$

$$\rightarrow \frac{V_o}{V_i} = \frac{1}{s' + ts' + ts + 1} \rightarrow H(j\omega) = \frac{1}{s(j\omega)^2 + s(j\omega)^2 + s(j\omega) + 1}$$

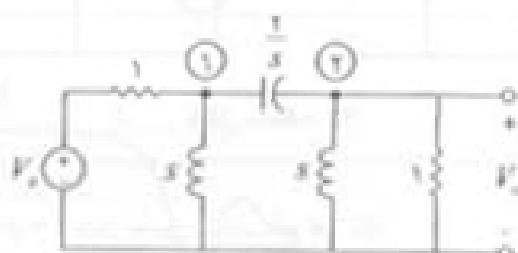
$$\rightarrow |H(j\omega)| = \left| \frac{1}{s(j\omega)^2 + s(j\omega)^2 + s(j\omega) + 1} \right| = \begin{cases} \frac{1}{\sqrt{t}}, & \omega \rightarrow 0 \\ \frac{1}{\sqrt{t}}, & \omega \rightarrow \infty \end{cases}$$



با توجه به نمودار  $|H|$  واضح است که مدار طبق یک پلتر باهنگ کننده است در آنکه به محاسبه فرکانس قطع و پس از آن  $20\text{dB}$  خودنمایی برداشته شود.

$$|H(j\omega)| = \frac{1}{\sqrt{t}} \max |H(j\omega)| \rightarrow \frac{1}{\sqrt{(1-t\omega^2)^2 + (t\omega - t\omega^2)^2}} = \frac{1}{\sqrt{t}} \left(\frac{1}{\sqrt{2}}\right) \rightarrow \omega = 1 \rightarrow \Delta\omega = 1$$

ب = با فرض  $S = j\omega$  مدار بصورت زیر خواهد شد



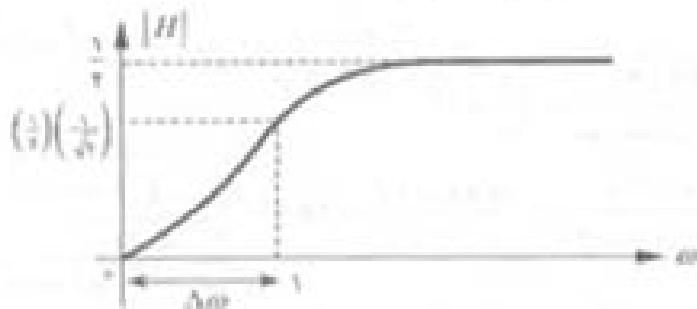
$$\textcircled{1} \cdot \text{KCL} \rightarrow \frac{V_o}{\frac{1}{s}} + \frac{V_o - V_i}{\frac{1}{s}} + \frac{V_o - V_i}{\frac{1}{s}} = 0 \rightarrow V_i = \frac{s' + ts + t}{s'} V_o$$

$$\textcircled{2} \cdot \text{KCL} \rightarrow \frac{\frac{s' + ts + t}{s'} V_o - V_i}{\frac{1}{s}} + \frac{\frac{s' + ts + t}{s'} V_o - V_i}{\frac{1}{s}} + \frac{\frac{s' + ts + t}{s'} V_o - V_i}{\frac{1}{s}} = 0$$

$$\rightarrow \frac{V_o}{V_i} = \frac{s'}{s' + ts' + ts + 1} \rightarrow H(j\omega) = \frac{(j\omega)^2}{s(j\omega)^2 + s(j\omega)^2 + s(j\omega) + 1}$$



$$\rightarrow |H(j\omega)| = \left| \frac{(j\omega)^r}{r(j\omega)^r + r(j\omega)^{r-1} + r(j\omega) + r} \right| = \begin{cases} \left| \frac{(j\omega)^r}{r(j\omega)^r} \right| & \text{as } \omega \rightarrow 0 \\ \left| \frac{(j\omega)^r}{r(j\omega)^r} \right| & \text{as } \omega \rightarrow \infty \end{cases}$$



با توجه به نمودار  $|H|$  واضح است که مدار فوق یک فیلتر پلاکتی است، در آنکه به مقابله فرکانس خلخ  $\omega_0$  پنهانی پردازد  $\omega_0$  خواهیم پرداخت.

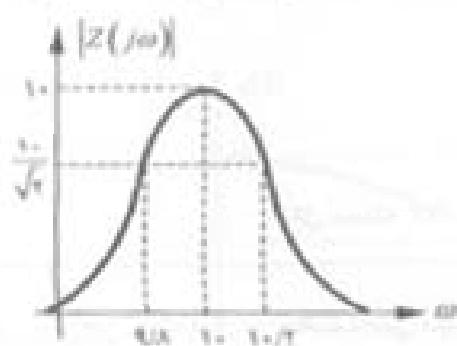
$$|H(j\omega)| = \frac{1}{\sqrt{r}} \max |H(j\omega)| \rightarrow \frac{\omega^r}{\sqrt{(1-r\omega^r)^2 + (r\omega - r\omega^r)^2}} = \frac{1}{\sqrt{r}} \left( \frac{1}{\omega} \right) \rightarrow \omega = 1 \rightarrow \Delta\omega = 1$$

### پرسش های اینجا

(۱) انت - متحن  $|Z(j\omega)|$  یک مدار  $RLC$  موزی دارد، شده است مقادیر  $R, L, C$  را بدست اورید.

(۲) ب - من خواهم این متحن با فرکانس مرکزی  $20KHZ$  و حداقل  $10^3$  نم باند، مقادیر جدید

$C, L, R$  را بدست اورید.



شکل مسئله ۷۷

حل : انت - با توجه به پاسخ فرکانس  $|Z(j\omega)|$  داریم

$$\omega_0 = 1, \quad \Delta\omega = 1/\pi = 1/3.14 = 1/3, \quad \Delta\omega = \frac{\omega_0}{Q} = r\omega \rightarrow r\omega = 1/3$$

فر دیم که در فرکانس متذبذب  $\omega = \omega_0 + \Delta\omega$  می بکنیم را بخوبی  $Z(j\omega) = R + j\omega L + j\omega C$  می بخشد بنابراین

در:



$$|Z(j\omega_0)| = |Z(j\infty)| = R \rightarrow R = 1 \Omega \quad , \quad \omega_0 = \frac{1}{RC} \rightarrow \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}} \rightarrow C = 1/10F$$

$$\omega_0 = 1 \cdot \pi \rightarrow \frac{1}{\sqrt{LC}} = 1 \cdot \pi \rightarrow \frac{1}{\sqrt{1/10L}} = 1 \cdot \pi \rightarrow L = 1/10H$$

ب - در این حالت از روش ترمالیزه کردن استفاده من کنید مقادیر اجزای مدار ترمالیت شده را بر از مقادیر مذکور  
شده در قسمت قبل در نظر من کنید.

$$\frac{\text{مقطع اندام مطلوب}}{\frac{R_0}{R_0 + R_s}} = \frac{1/10}{1/10 + 1} = 1/2$$

$$\Omega_0 = \frac{\text{فرکنس فریق مطلوب}}{\text{فرکنس بوس طرح ترمالیت شده}} = \frac{10 \times 1 \times 10^3}{10 \times 1} = 10^4$$

پس از این اجزای مطلوب بصورت زیر بدست من آمد:

$$R = r_s R_0 = 1/10 \times 1 = 1/10 \quad , \quad L = \frac{r_s}{\Omega_0} = L_0 = \frac{1/10}{10^4} \times 1/10 = \frac{1}{1000} H$$

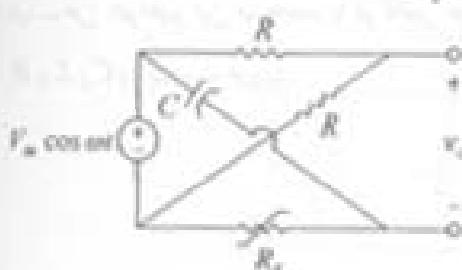
$$C = \frac{C_0}{r_s R_0} = \frac{1/10}{1/10 \times 10^4 \times 1/10} = \frac{10}{10^4} \times 10^{-9} F$$

## مسئله ۷۳

(۱)  $V_s$  را تعیین کنید.

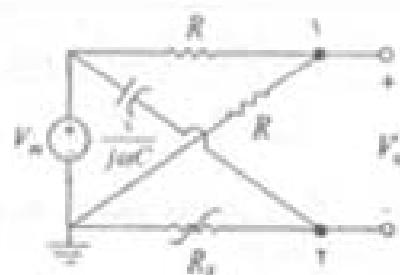
(۲) سعی های انتشار و فاز تابع شبکه انتقال ولتاژ  $V_s$  را بر حسب  $R_s$  رسم کنید.

(۳) رفتار پیشری این مدار را بر حسب تغییرات  $R_s$  تعیین کنید.



شکل مسئله ۷۳

حل: با فرض اینکه مدار در حالت دایمی سیلوس باشد آن را بصورت زیر رسم من کنم



$$\textcircled{1} \quad \text{KCL} \rightarrow \frac{V_o - V_i - V_n}{R} = 0 \rightarrow V_o = \frac{V_n}{1 + \frac{1}{j\omega C}}$$

$$\textcircled{2} \quad \text{KCL} \rightarrow \frac{V_o - V_n}{\frac{1}{j\omega C}} + \frac{V_o}{R_s} = 0 \rightarrow V_o = \frac{j\omega C R_s}{j\omega C R_s + 1} V_n$$

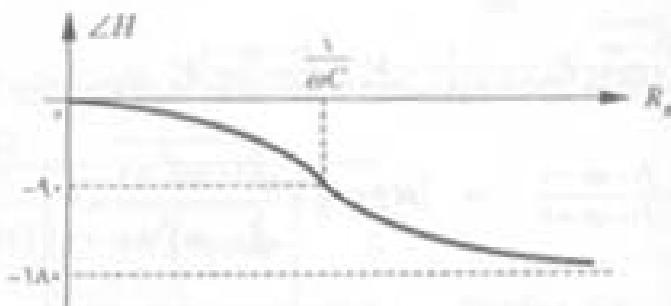
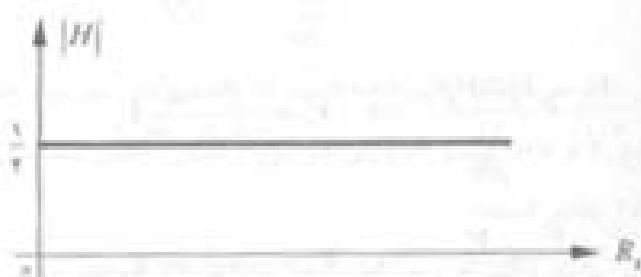
$$\rightarrow V_o = V_n - V_s = \frac{V_n}{1 + \frac{1}{j\omega C R_s}} V_n = \frac{1 - j\omega C R_s}{1 + j\omega C R_s} V_n \rightarrow H(jR_s) = \frac{1 - j\omega C(jR_s)}{1 + j\omega C(jR_s)}$$

$$\rightarrow |H(jR_s)| = \sqrt{\frac{1 + (\omega C R_s)^2}{1 + (\omega C R_s)^2}} = \frac{1}{\sqrt{1 + (\omega C R_s)^2}}$$

$$\angle H(jR_s) = -\tan^{-1} \omega C R_s - \tan^{-1} \omega C R_s = -2 \tan^{-1} \omega C R_s = -90^\circ \quad , \quad R_s = \frac{1}{\omega C}$$

$$\begin{cases} 0 & , \quad R_s = 0 \\ -90^\circ & , \quad R_s \rightarrow \infty \end{cases}$$

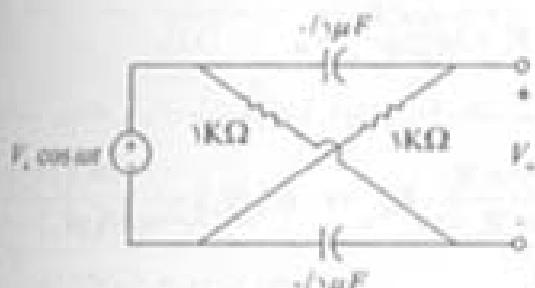
برای این سودارهای اندام  $j\omega$  را در تابع شبکه بصورت زیر می‌باشد



توجه به نمودار  $|H|$  ملاحظه می شود که مدار یک فیلتر تمام گذشت



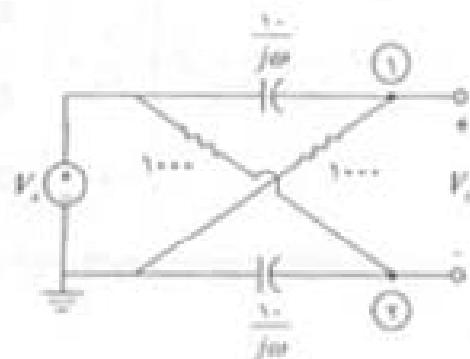
17



- ۱) تابع شبکه  $H(j\omega)$  را بدست اورید
  - ۲) پاسخ فرکانس مدار را درم کنید
  - ۳) ترم بیزی مدار را مشخص کنید

72 - 100

حل: با فرض اینکه مدلار در حالت دایمی بیزرسی پاند آن را بصورت زیر رسم می کنم



$$\textcircled{1} \cdot \mathcal{F}_{\text{S}, KCL} \rightarrow \frac{V_s - V_o}{j + \omega} + \frac{V_o}{j\omega} \rightarrow V_o = \frac{V_s}{1 + j(\nu + \omega)} V_s$$

$$\rightarrow V_i = V_i - V_r = \frac{f_i + \omega}{1 + f_i + \omega} V_i - \frac{\lambda}{1 + f_i + \omega} V_r = \frac{f_i + \omega - \lambda}{1 + f_i + \omega + \lambda} V_i$$

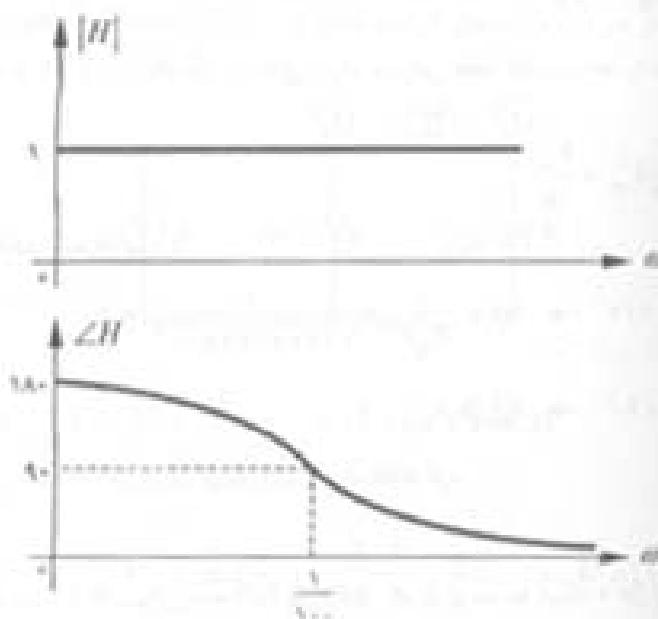
$$\rightarrow H(j\omega) = \frac{V_o}{V_i} = \frac{j\omega + 1}{j\omega - 1} \quad \rightarrow \quad |H(j\omega)| = \frac{\sqrt{(j\omega)^2 + 1}}{\sqrt{(j\omega)^2 + 1}} = 1$$

$$\angle H(j\omega) = \angle(j\omega + \alpha) - \angle(j\omega + \beta) = \gamma_A = \tan^{-1}(\gamma_A \cdot \omega) = (\tan^{-1}(\gamma_A \cdot \omega))^\circ = \gamma_A \cdot \pi / 180$$

$$\begin{aligned} & \left| \lambda A_1 - z \right| = \left| \lambda A_2 - z \right|, \quad dI = 0, \\ & \left| \lambda A_1 - \bar{q}_1 \right| = \left| \bar{q}_2 - z \right|, \quad dI = \frac{1}{\bar{q}_2 - z}, \\ & \left| \lambda A_1 - \bar{\lambda} A_2 - z \right| = 0, \quad dI = 0. \end{aligned}$$



حریق سودارهای ندارد و ناچ راسخ فرکانس ثابت شکن بصورت زیر می‌باشد



از خودکار  $|H|$  واضح است که مدار بصورت یک فیلتر تمام گذار عمل می‌کند.

### مسئله ۷۵

فرکانس منع و لذار سیوس چنان تنظیم شده است که دامنه و لذار سیوس جداگانه نبود.

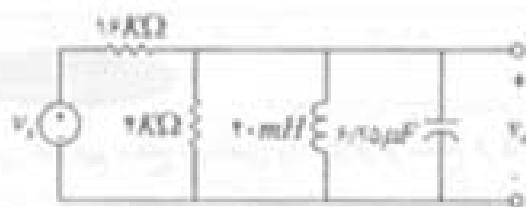
(۱) اگر - فرکانس منع  $\omega_0$  و دامنه و لذار خروجی در این فرکانس چندر است.

(۲) ب - پتانسیال  $\omega_0 = 2\pi \times 10^3$  چندر است.

(۳) ب - درجه فرکانس دامنه و لذار خروجی  $\frac{1}{2}$  بوده خداگر آن خواهد بود.

(۴) ن - این مدار چهست.

(۵) ن - اگر مقاومت درونی منع را نشان دهد این مقاومت منع،  $Q$  مدار را چندر باشند می‌آورد.



شکل مسئله ۷۵

حل: اگر - می‌دانیم که به ازای فرکانس شتابده و لذار خروجی مقاومت خواهد بود بنابراین فرکانس سودار

نموده بصورت زیر بدست می‌آید

$$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}} = \frac{1}{\sqrt{(10 \times 10^{-3})^2 (10 \times 10^{-6})}} = 1000 \left( \frac{\text{rad}}{\text{sec}} \right)$$



$$U_s = \tau f_s \rightarrow f_s = \frac{U_s}{\tau R} = \frac{1}{\tau R} = \tau \times 10 / 10 \text{ Hz}$$

در حالت شتابید سلف و خازن از بکارگیر را سپس کرده باشون فقط مقاومت های را در نظر نداشتم گرفت

$$\rightarrow \max V_s = \frac{1}{1 + \tau} V_s = \frac{V_s}{2}$$

ب - با توجه به مدار داده شده نایاب

$$R_{eq} = \tau / \tau = \frac{1 \times 10}{1 + 10} = 1 / 11 \rightarrow M = \frac{1}{R_{eq} C} = \frac{1}{1 / 11 \times 10 \times 10^{-9}} = 0.$$

$$\rightarrow Q = \frac{\theta_s}{\tau R} = \frac{1 \times 10}{0} = \infty \rightarrow Q \gg 1$$

فرنجا که  $Q \gg 1$  من بالند لام من نوان از تقریب زیر استفاده گرد

$$\Delta \theta = \theta_s = 0.$$

ب - فرکانسی ای اور دنظر، فرکانسی ای اطلع ۷db من بالند که با توجه به اینکه  $Q \gg 1$  من بالند از تقریب عالی

زیر استفاده نداشتم گرد

$$\theta_s = \theta_s - Q = 1 \dots - 10 = 110 \quad , \quad \theta_s = \theta_s + Q = 1 \dots + 10 = 1 + 10$$

ت - در قسمت (ب) محاسبه شده است

ت - اگر مقاومت  $10 K\Omega$  نیاند مقاومت معادل  $\tau = R_{eq} C$  من شود که با توجه به تعریف ضرب کمیت عوایض

واثق

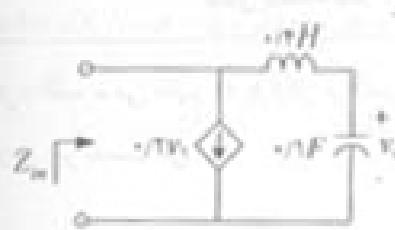
$$Q = \frac{\theta_s}{\tau R} = \frac{\theta_s}{\frac{1}{R C}} = \theta_s R C \rightarrow Q \propto R C$$

$$\frac{Q}{Q'} = \frac{R_s}{R_s} = \frac{\tau / \tau}{\tau} \rightarrow Q' = \frac{\tau}{\tau / \tau} Q = \frac{\tau}{\tau} (\tau) = 0. \rightarrow \Delta Q = 0. - 1. = 1.$$

باشون مقاومت  $10 K\Omega$  مدار را واحد باین من آوردم

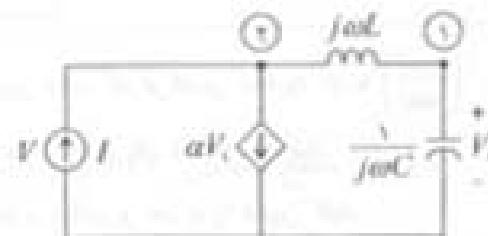
### مثال

- ۱) من خواهم سطح ابتدائی را ۲ برابر و سطح فرکانس را ۵ برابر افزایش دهم. مداری جدید عناصر و ابتدائی ورودی مدار جدید را بدست اورید



شکل مسئله ۷۷

حل: در حالت دایرسی سینوسی مدار بصورت (بر خواهد بود اینجا به محاسبه مدار خواهیم پرداخت) بدین  
منظور منع جریان آرایه دو سر ورودی و خروجی را مسدود خواهیم کرد



$$\textcircled{1} \quad \text{KCL} \rightarrow -I + \alpha V_i + \frac{V_i}{\frac{1}{j\omega C}} \rightarrow I = (\alpha + j\omega C)V_i$$

$$\begin{aligned} \text{KVL} \rightarrow -V + \left( j\omega L + \frac{1}{j\omega C} \right) \frac{V_i}{\frac{1}{j\omega C}} = 0 &\rightarrow V = (\gamma - LC\omega')V_i \\ \rightarrow V = (\gamma - LC\omega') \frac{I}{(\alpha + j\omega C)} & \end{aligned}$$

$$\rightarrow Z(j\omega) = \frac{V}{I} = \frac{\gamma - LC\omega'}{\alpha + j\omega C} \quad Y(j\omega) = \frac{\alpha}{\gamma - LC\omega'} + j \frac{C\omega}{\gamma - LC\omega'}$$

سطح امدادس با اندازه امدادس مذکور بعد از این مرکاس تشدید بدهست من آنرا این مرکاس تشدید را بدهست  
من اورم

$$\lim_{\omega \rightarrow 0} Y(j\omega_s) = \infty \rightarrow \frac{C\omega_s}{\gamma - LC\omega_s} = \infty \rightarrow \omega_s = \infty \rightarrow \text{سطح امدادس} = R_s = |Z(j\omega_s)| = \frac{1}{\alpha}$$

سطح امدادس باید ۰ برابر با سطح مرکاس باید ۰ برابر شود بنابراین  $\gamma = j\omega_s r_s = j\omega_s R_s$  نتیج  
منتهی اورم

$$R_s = \frac{1}{\alpha} = \frac{1}{j\omega_s} = 0 \quad , \quad L_s = \gamma / \tau_s = C_s = 1 / \gamma$$

و با توجه به رابطه  $(A)$  کتاب مدارهای عناصر برای مدار جدید برابر است با

$$R = r_s R_s = 1 \times 0 = 1 \quad \rightarrow \frac{1}{\alpha} = \tau_s \quad \rightarrow \alpha = 1 / \delta$$

$$L = \frac{r_s}{\Omega_s} L_s = \frac{1}{\delta} (1 / \tau_s) = 1 / \pi \tau_s H \quad , \quad C = \frac{C_s}{r_s \Omega_s} = \frac{1 / \gamma}{1 \times \delta} = \delta \times 1 / \pi H = \delta / \pi H F = \delta mF$$

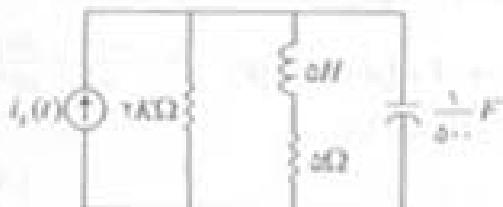


## مسئله ۷۸

﴿) فرکانس نشندید مدار چیست.

﴿) مقیاس مدار را چنان تغییر دهد که فرکانس نشندید آن به  $\Omega = \pi\sqrt{11} \times 10^3 \left( \frac{\text{rad}}{\text{sec}} \right)$  تبدیل شود و امیداتس دیده شده توسط منع جریان  $100 \text{mA}$  باشد.

﴿) مقادیر جدید مقاومت ها و سلف و خازن را تعیین کنید.



شکل مسئله ۷۸

حل: امیداتس دیده شده از تو سر منع جریان برابر است با:

$$Y(j\omega) = \frac{1}{r_{\infty}} + \frac{1}{s + j\omega} + \frac{1}{j\frac{\omega}{L_1}} = \left( \frac{1}{r_{\infty}} + \frac{0}{10 + j\omega} \right) + j\omega \left( \frac{1}{50} - \frac{0}{10 + j\omega} \right)$$

من داریم که فرکانس نشندید از حل معادله  $r_{\infty} = \text{Im}\{Y(j\omega)\}$  بدست می‌آید

$$\text{Im}\{Y(j\omega)\} = 0 \rightarrow \frac{1}{50} - \frac{0}{10 + j\omega} = 0 \rightarrow 10 + j\omega = 50 \rightarrow \omega = 2\sqrt{11}$$

سطح امیداتس به ازای فرکانس نشندید بدست امده برابر است با:

$$R_c = Z(j\omega) = \frac{1}{\left( \frac{1}{r_{\infty}} + \frac{0}{10 + j\omega} \right)} = r_{\infty} \cdot \Omega$$

مقیاس مدار خواست شده همان خواست نرمافزار اسیون امیداتس و فرکانس می‌باشد که با فرداں اینکه طرح نرمافزار مدار شکل فوق باشد مداریم

$$r_s = \frac{\text{سطح امیداتس مطلوب}}{\text{سطح امیداتس طرح نرمافزار}} = \frac{10 \times 10 \times 10^3}{10 \times \Omega} = 10^3$$

$$\Omega_s = \frac{\text{فرکانس نشندید مطلوب}}{\text{فرکانس نویں طرح نرمافزار نشانه}} = \frac{10 \times 10 \times 10^3}{10} = 10 \times 10^3$$

نتیجه این مقادیر عناصر مدار برای سطح فرکانس و امیداتس خواست شده بصورت زیر بدست خواهد آمد

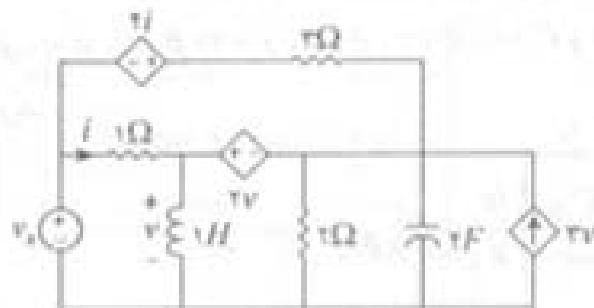
$$R = r_s R_{\infty} = (10^3)(10 \times 10^3) = 10 M\Omega \quad , \quad R_s = r_s R_{\infty} = (10^3)(10) = 10 K\Omega$$



$$L = \frac{r_s}{\Omega_s} L_s = \left( \frac{1}{\tau \times 1.7} \right) (0) = 0 \text{ mH} \quad , \quad C = \frac{C_s}{r_s \Omega_s} = \frac{\frac{1}{\Omega_s}}{\left( \frac{1}{\tau \times 1.7} \right) \left( \frac{1}{\tau \times 1.7} \right)} = 1 \text{ pF}$$

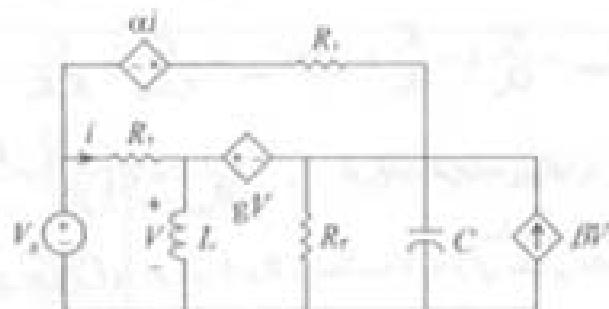
مسئله ۷۹

۱) می خواهیم سطح امپدانس  $2000 \text{ } \Omega$  برابر و سطح فرکانس  $2 \times 10^7 \text{ Hz}$  برابر باشد مقاومت جدید عناصر را نیز کنید



شکل مسئله ۷۹

حل:فرض کنیم که مقاومت جدید مورد نظر بصورت زیر باشد



با توجه به مقاومت داده شده سطح امپدانس و سطح فرکانس برابر باشد  $\Omega_s = \tau \times 1.7$  و  $f_s = \frac{1}{2\pi \Omega_s} = 1000 \text{ Hz}$

فرض اینکه شکل مسئله ۷۹ طرح فرموله شده باشد خواهیم داشت

$$R_i = r_s R_{si} = \left( \tau \times 1.7 \right) (\tau) = 1K\Omega \quad , \quad R_o = r_s R_{so} = \left( \tau \times 1.7 \right) (1) = 1K\Omega$$

$$R_c = r_s R_{ci} = \left( \tau \times 1.7 \right) (1) = 1K\Omega \quad , \quad L = \frac{r_s}{\Omega_s} L_s = \left( \frac{1}{\tau \times 1.7} \right) (1) = 0 \text{ mH}$$

$$C = \frac{C_s}{r_s \Omega_s} = \frac{1}{\left( \tau \times 1.7 \right) \left( \tau \times 1.7 \right)} = 1/0 \text{ nF}$$

$\beta V$  و  $\alpha V$  به ترتیب منابع ولتاژ کنترل شده با جریان و ولتاژ کنترل شده با ولتاژ از جریان کنترل شده با ولتاژ آندهای  $\alpha$  از جنس امپدانس  $\beta$  بدون بعد و  $\beta$  از جنس امپدانس است و لذا  $\beta$  تغییری نکرده و  $\alpha$  و  $\beta$  بصورت زیر بدست می آیند



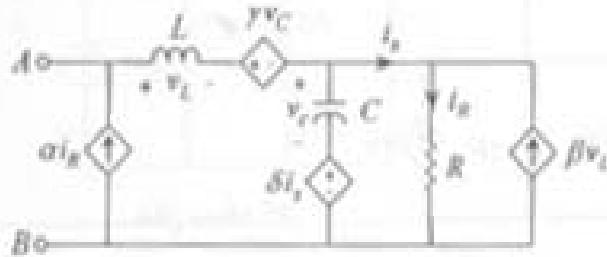
$$\alpha = r_s K_s = \left( \tau \times \frac{1}{\beta} \right) \left( \tau \right) = \beta \quad , \quad \frac{1}{\beta} = r_s \frac{1}{\beta_s} = \frac{\tau \times \frac{1}{\beta}}{\tau} \rightarrow \beta = \tau \times \beta_s$$

آنچه

مس خواهیم سطح ایندنس را  $K_1$  نویس و سطح فرکانس را  $\omega$  نویس از این دو نتیجه مدار نویج داشته باشیم

$L = \tau \beta, C = \tau, R = \tau, \delta = 1, \gamma = \tau, \beta = \tau, \alpha = 1$  نویسی کنیم

آنچه



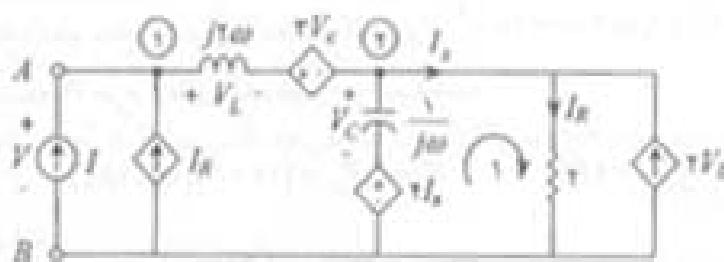
آنچه مدار نویج

حل : به روش مشابه حل مسئله ۷۶ داریم

$$R_{mn} = r_s R = K_1 R \quad , \quad L_{mn} = \frac{r_s}{\Omega_s} L = \frac{K_1}{K_s} L \quad , \quad C_{mn} = \frac{C}{r_s \Omega_s} = \frac{C}{K_1 K_s}$$

$$\alpha_{mn} = \alpha \quad , \quad \gamma_{mn} = \gamma \quad , \quad \delta_{mn} = r_s \delta = K_1 \delta \quad , \quad \frac{1}{\beta_{mn}} = r_s \left( \frac{1}{\beta} \right) = \frac{K_1}{\beta} \rightarrow \beta_{mn} = \frac{\beta}{K_1}$$

در ادامه با درست کردن معنی جریان  $I$  و جریان  $V_B - A$  و مطالبه  $V$  با ازایی مدار نویج داشته باشیم ایندنس نویزندی را تهییں خواهیم کرد



$$V_i = V \quad , \quad V_s = \Omega_s I \quad , \quad \begin{cases} V_i = V - (\tau V_C + \tau I_s) \\ I_s = I_R - \tau V_s \end{cases} \rightarrow I_s = \alpha I_R + \tau V_C - V$$

$$\textcircled{1} \text{ . } \mathcal{KCL} \rightarrow -I - I_R + \frac{V - (\tau V_C + \tau I_s)}{j\omega} = 0 \rightarrow V - \tau V_C - (\tau + j\omega) I_R = j\omega I$$

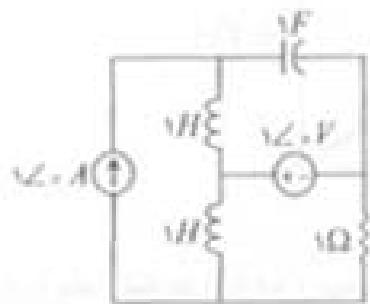
$$\textcircled{1} \text{ از KCL: } \rightarrow -\frac{V - (\tau V_C + iI_R)}{j\omega} + \frac{V_C}{\frac{1}{j\omega}} + \Delta I_R + iV_C - V = 0 \\ \rightarrow -(1 + j\omega)V + (\tau - \tau\omega^2 + j\tau\omega)V_C + (1 + j\omega)I_R = 0$$

$$\textcircled{1} \text{ از KVL: } \rightarrow -i(\Delta I_R + iV_C - V) - V_C + iI_R = 0 \rightarrow iV - iV_C - iI_R = 0$$

با حل سیستم مذکور بسط آمده به روش کرامر خواهیم داشت.

$$V = \begin{vmatrix} j\omega I & -\tau & -1 - j\omega \\ -\tau & \tau - \tau\omega^2 + j\tau\omega & 1 + j\omega \\ -1 - j\omega & 1 + j\omega & \frac{1}{j\omega} \end{vmatrix} = \frac{\tau\omega^2 + j\tau\omega - 1}{-\tau\omega^2 - j\tau\omega} I \rightarrow Z_a(j\omega) = \frac{V}{I} \\ = \frac{\tau\omega^2 + j\tau\omega - 1}{-\tau\omega^2 - j\tau\omega}$$

### مسئله ۱



(۱) در چه ناحیه فرکانس توان متوسط تحویلی  
مع بینان از منع و ناگزینش است

شکل مسئله ۱

حل: اینها منع و ناگزینه ای برای صفر متنظر کردند از منع هر یان را بررسی می کنند اینهاش دارند از  
دو سر منع هر یان برقرار است بد.

$$Z_I(j\omega) = \left( j\omega \parallel \frac{1}{j\omega} \right) + j\omega \parallel (1) = \frac{\omega^2}{1 + \omega^2} + j\frac{\omega}{1 + \omega^2}$$

$$\rightarrow P_{Z(j\omega)} = \frac{|I|}{2} \operatorname{Re}\{Z_I(j\omega)\} = \frac{1}{2} \left( \frac{\omega^2}{1 + \omega^2} \right) = \frac{\omega^2}{1 + 2\omega^2}$$

حل منع هر یان را برای صفر در نظر می گیرید و از همین‌جا زیده شده از دو سر منع و ناگزینه را حساب می کنند



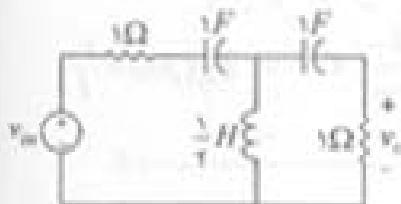
$$Y_r(j\omega) = \frac{1}{j\omega + \frac{1}{j\omega}} + \frac{1}{1+j\omega} = \frac{1}{1+\omega^2} + j\frac{\omega^2}{1+\omega^2}$$

$$\rightarrow P_{r(j\omega)} = \frac{|V|}{r} \operatorname{Re}\{Y_r(j\omega)\} = \frac{1}{r} \left( \frac{1}{1+\omega^2} \right) = \frac{1}{r+1\omega^2}$$

در نهایت عواملیم داشت.

$$P_{r(j\omega)} > P_{r(j\omega')} \rightarrow \frac{\omega'}{1+\omega'^2} > \frac{1}{1+\omega^2} \rightarrow \omega^2 > 1 \rightarrow |\omega| > 1$$

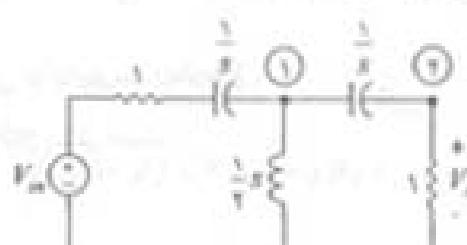
### A7 مسئله ۷



مسئله ۷

- (۱) تابع شبکه  $H(j\omega) = \frac{V_o}{V_s}$  را تعیین کنید.  
 (۲) رفتار فیلتری و فرکانس قطع آن را مشخص کنید.  
 (۳) سی عواملیم فیلتری با همین مشخصه در فرکانس  $\omega = 1$  داشت پالسیم مقادیر جدید عناصر را تعیین کنید.

حل : با فرض  $j\omega = s$  مدار بصورت زیر خواهد بود.



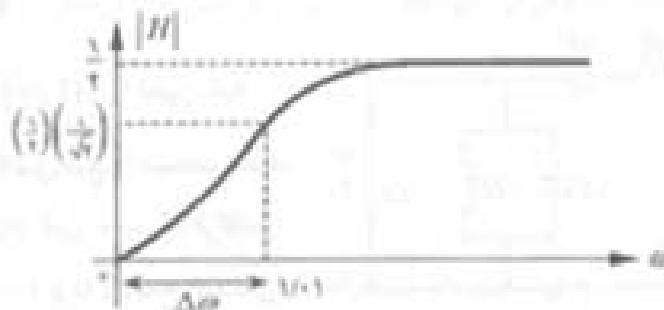
$$(1) \text{ طبق KCL} \rightarrow \frac{V_o}{1} + \frac{V_o - V_i}{\frac{1}{s}} = 0 \rightarrow V_i = \frac{s+1}{s} V_o$$

$$(2) \text{ طبق KCL} \rightarrow \frac{\frac{s+1}{s} V_o - V_o}{\frac{1}{s} + 1} + \frac{\frac{s+1}{s} V_o - V_o}{\frac{1}{s}} + \frac{\frac{s+1}{s} V_o - V_o}{\frac{1}{s}} = 0$$

$$\rightarrow \frac{V_o}{V_s} = \frac{s^2}{s^2 + 2s + 1} \rightarrow H(j\omega) = \frac{(j\omega)^2}{\tau(j\omega)^2 + \tau(j\omega) + \tau}$$

$$\rightarrow |H(j\omega)| = \left| \frac{(j\omega)^2}{\tau(j\omega)^2 + \tau(j\omega) + \tau} \right| = \begin{cases} \infty, & \omega = 0 \\ \frac{1}{\tau}, & \omega \rightarrow \infty \end{cases}$$

بنابراین ترددار  $|H(j\omega)|$  صفر را نمایند بود که لشان داشته، یک فیلتر بالاگذار می‌باشد.

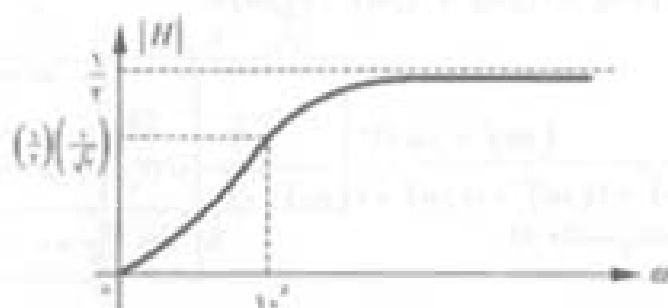


در ادامه به محاسبه فرکانس قطع dB خواهیم پرداخت

$$|H(j\omega)| = \frac{1}{\sqrt{1}} \max |H(j\omega)| \rightarrow \frac{\omega^2}{\sqrt{(1-\tau\omega)^2 + (\tau\omega + \tau\omega')^2}} = \frac{1}{\sqrt{1}} \left(\frac{1}{1}\right) \rightarrow \omega = 1/\tau$$

$$\rightarrow \Delta\omega = 1/\tau$$

حال من خواهیم فیلتری همچناند فیلتر فوق ولی با فرکانس قطع  $\omega = 1/\tau$  داشته باشید



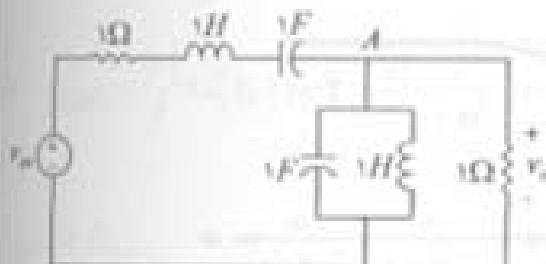
برای محاسبه مقادیر جدید عناصر اینداستراپ نرم‌افزاریون را محاسبه خواهیم کرد از آنجا که فقط سطح فرکانس را افزایش داده ایم  $\Omega_s = 1/\tau$  بوده و خواهیم داشت.

$$\Omega_s = \frac{\text{فرکانس قطع مطلوب}}{\text{فرکانس قطع فرمانده شده}} = \frac{1/\tau}{1/\tau} = 1/\tau$$

$$R_{sw} = r_s R = (1)(1) = 1\Omega \quad , \quad C_{sw} = \frac{C}{r_s \Omega_s} = \frac{1}{1 \times 1/\tau} = 1\mu F \quad , \quad L_{sw} = \frac{r_s}{\Omega_s} L = \frac{1}{1/\tau} \left(\frac{1}{1}\right) = 1\mu H$$



## مسئله ۸۷



شکل مسئله ۸۷

- ۱) تابع شبکه  $H(j\omega) = \frac{V_o}{V_s}$  را تعیین کنید.  
 ۲) رفتار فیلتری و فرکانس قطع را مشخص کنید.  
 ۳) مقیاس مدار را چنان تغییر دهید که فرکانس مرورد نوجوه  $1000 Hz$  و سطح امدادگشایی مدار  $300$  بروز شود.

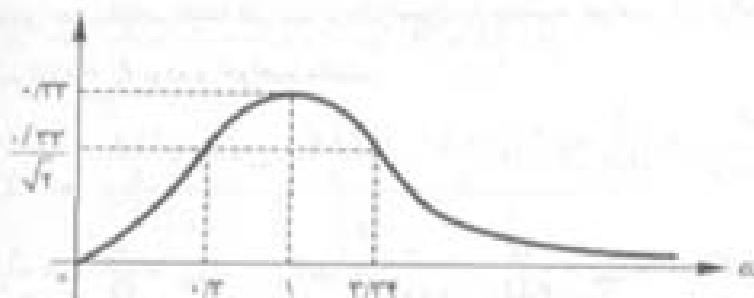
حل: با توجه به شکل مدار در حالت دائمی سیستم مداریم

$$\textcircled{1} \text{ روش KCL} \rightarrow \frac{V_o - V_s}{j\omega + \frac{1}{j\omega}} + \frac{V_o}{j\omega + \frac{1}{j\omega}} + \frac{V_o}{j\omega} = 0$$

$$\rightarrow H(j\omega) = \frac{V_o}{V_s} = \frac{(j\omega)^2 + j\omega}{(j\omega)^2 + \tau(j\omega)^2 + \tau(j\omega)^2 + \tau(j\omega) + 1}$$

$$\rightarrow |H(j\omega)| = \left| \frac{(j\omega)^2 + j\omega}{(j\omega)^2 + \tau(j\omega)^2 + \tau(j\omega)^2 + \tau(j\omega) + 1} \right| = \begin{cases} \infty & , \omega \rightarrow 0 \\ \sqrt{\tau} & , \omega = 1 \\ \lim_{\omega \rightarrow \infty} \frac{\omega^2}{\omega^2} = 1 & , \omega \rightarrow \infty \end{cases}$$

پس این نمودار  $H(j\omega)$  بصورت زیر است که نشان دهنده یک فیلتر میان گذرا است.



در ادامه فرکانسی تقطیع  $\omega_c$  را محاسبه خواهیم کرد

$$|H(j\omega)| = \frac{1}{\sqrt{\tau}} \max |H(j\omega)| \rightarrow \frac{\omega - \omega^2}{\sqrt{(1 - \tau\omega^2 + \omega^2)^2 + (\tau\omega - \tau\omega^2)^2}} = \frac{1/\sqrt{\tau}}{\sqrt{1}}$$



$$\rightarrow \omega_i = \tau / \tau \quad , \quad \omega_i = \tau / \tau$$

از اینجا که سطح امپدانس  $200$  برآور من شود لذا  $\tau = 200 \cdot r = 200 \Omega$  و فرکانس تشذید مطلوب برای  $1000 Hz$  است بنابراین

از

$$\Omega_s = \frac{\pi \times 1000}{\sqrt{\left(\frac{rad}{sec}\right)}} = \pi \times 10^3$$

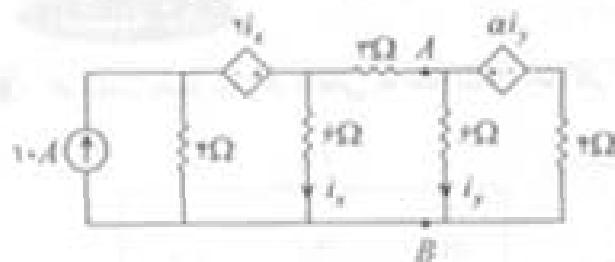
بنابراین مقادیر جدید عناصر مدورت [برای بذلت خواندن آنها]

$$R_{av} = r_s R = (\tau \cdot \cdot) (1) = \tau \cdot \cdot \Omega \quad , \quad L_{av} = \frac{r_s}{\Omega_s} L = \frac{\tau \cdot \cdot}{\pi \times 10^3} (1) = 4V / 400mH$$

$$C_{av} = \frac{C}{r_s \Omega_s} = \frac{1}{\pi \cdot \cdot \times \pi \times 10^3} = 0.1 / 0.1 nF$$

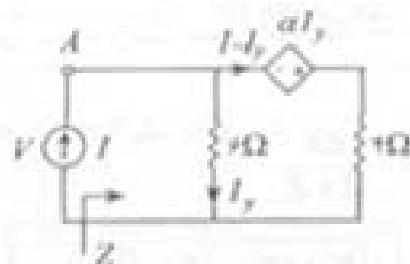
آنچه اینجا

و را چنان تعیین کند که حداقل توان به مدار سمت راست در سر  $A$  و  $B$  تحویل داده شود



شکل مسئله M

حل: بدین مطوفر باید امپدانس معادل مدار سمت راست برای مردموج امپدانس معادل مدار سمت چپ  
بگند که آنها را بذلت خواهیم آورد

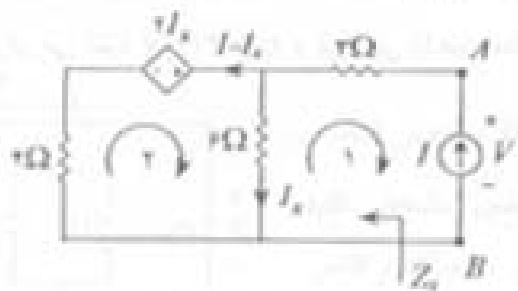


با توجه به شکل فوق  $I_s = \frac{V}{1 + \alpha}$  و خواهیم داشت

$$\text{KVL} \rightarrow -V + \alpha I_s + \tau(I - I_s) = 0 \quad \rightarrow -V + \alpha \left( \frac{V}{1 + \alpha} \right) + \tau \left( I - \frac{V}{1 + \alpha} \right) = 0$$

$$\rightarrow Z = \frac{V}{I} = \frac{\tau}{1 + \alpha}$$

و سایی مدلر است چه در سر A و B داریم



$$\textcircled{5} \text{ معرفت KVL} \rightarrow -v(I-I_s) + vI_s + vI_2 = 0 \rightarrow I_2 = \frac{I}{2}$$

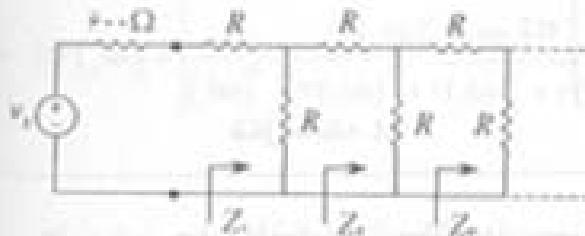
$$\textcircled{1} \text{ من } KV = -V \rightarrow -\tau \left( \frac{I}{\tau} \right) - \tau I + V = 0 \rightarrow V = \tau I \rightarrow Z_1 = \frac{V}{I} = \tau$$

برای اطلاعات بیشتر با ما تماس بگیرید

$$Z = Z_0 \rightarrow -\frac{V_0}{V_0 - Q} \rightarrow 0 \rightarrow Q = 0$$

三

$R$  حنتر یاند نایان انتقال به خط انتقال حداقل گردید.



Ab initio, pca

ج) اگر کوئی تعداد ممکن سمت راست ناممکن ہے پاکستان میں

三

$$Z_1 = R + R \parallel Z_2 = R + R \parallel Z_3 = R + \frac{RZ_1}{R + Z_1}$$

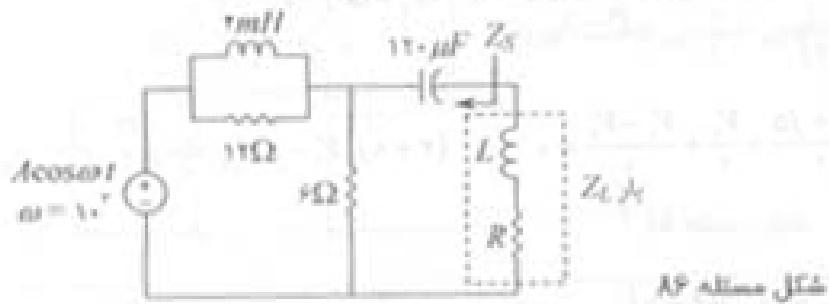
$$Z_i - RZ_i - R^2 = 0 \quad \Rightarrow \quad Z_i = \frac{R + \sqrt{R^2 + 4R^2}}{2} = \frac{R + \sqrt{5}R}{2} = \sqrt{5}R \quad , \quad Z_i = \pm \sqrt{5}R$$

میراث اسلامی

$$Z_1 = Z_2 = \Psi_{++} \rightarrow \sqrt{\beta\lambda}R = \Psi_{++} \rightarrow R = \text{Tr}\Psi/\text{Tr}\Omega$$

مسئله آن

(۱)  $R$  و  $L$  را چنان تعیین کنید که حداقل نویان منوط به بار  $Z_L$  مستقل شود.



شکل مسئله آن

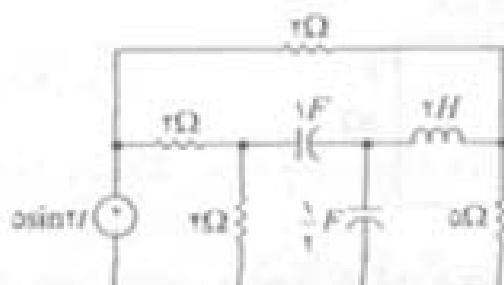
حل: ابتدا ایندنس دیده شده از در سر بار را حساب می کنیم

$$Z_1 = \frac{1}{j\omega C} + (R + j\omega L) = 1 - j\omega/\pi\tau \quad , \quad Z_L = R + j\omega L$$

شرط اندکال نویان مانع عدم برابر است از:

$$Z_L = Z_1 \rightarrow R + j\omega L = 1 - j\omega/\pi\tau \rightarrow \begin{cases} R = 1 \\ \omega L = \omega/\pi\tau \rightarrow L = 1/\pi\tau mH \end{cases}$$

مسئله آن

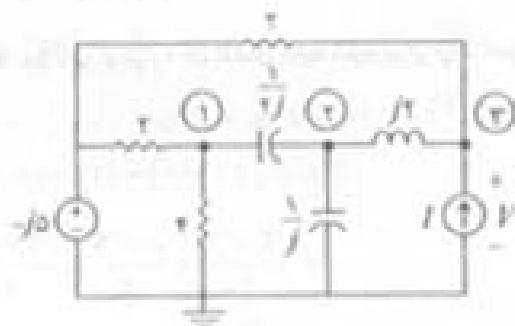


(۱) نویان تحویلی به مقاومت ۵Ω را حساب کنید

(۲) بجای مقاومت ۵Ω چه ایندنس جاگذاری کنیم تا نویان تحویلی به آن ماقربم شود

شکل مسئله آن

حل: ابتدا معادل نویس در سر مقاومت ۵Ω را بدون در نظر گرفتن خودش بدست می آوریم.





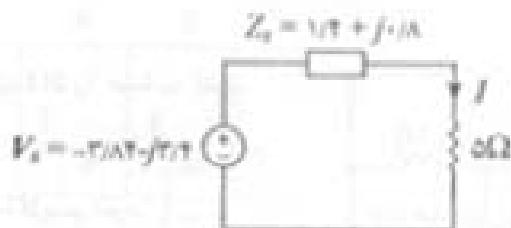
$$\textcircled{1} \text{ از KCL } \rightarrow \frac{V_s - V_t}{j\tau} + \frac{V_s + j\delta}{\frac{1}{j}} - I = 0 \rightarrow -V_t + (\tau + j) V_s = j\tau I + \delta$$

$$\textcircled{2} \text{ از KCL } \rightarrow \frac{V_s - V_t}{\frac{1}{j\tau}} + \frac{V_s - V_r}{\frac{1}{j}} + \frac{V_r - V_t}{j\delta} = 0 \rightarrow (V_s - \delta V_r - V_t) = 0$$

$$\textcircled{3} \text{ از KCL } \rightarrow \frac{V_s + j\delta}{\frac{1}{j}} + \frac{V_s - V_r}{\frac{1}{j}} + \frac{V_r - V_t}{\frac{1}{j\tau}} = 0 \rightarrow (\tau + j\delta) V_s - j\tau V_t = -j\delta$$

$$\rightarrow V = V_r = \begin{vmatrix} \tau & -\tau & j\tau I + \delta \\ \tau + j\delta & -\tau & -j\tau \\ \tau & -\tau & \tau + j \\ \tau + j\delta & -\tau & 0 \end{vmatrix} = (\tau/\tau + j\cdot 1/\delta)I + (-\tau/\delta\tau - j\tau/\tau)$$

پنجهاین مدار معادل شکل مستله را من توان بصورت زیر رسم کرد



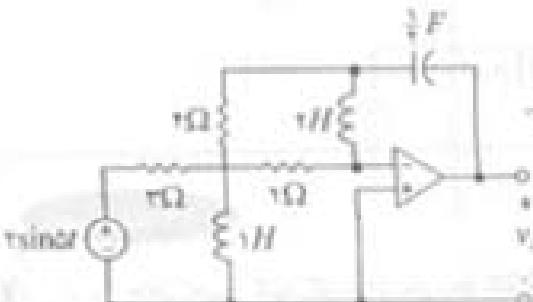
و در نهایت نوان متوسط تغذیه داده شده به مقاومت  $5\Omega$  بصورت زیر بدست می آید

$$I = \frac{V_s}{Z_s + 5} = \frac{-\tau/\delta\tau - j\tau/\tau}{\tau/\tau + j\cdot 1/\delta} \rightarrow P_{av} = \frac{|I|^2}{\tau} \operatorname{Re}\{Z\} = \frac{1}{\tau} \left( \frac{(\tau/\delta\tau)^2 + (\tau/\tau)^2}{(\tau/\tau)^2 + (1/\delta)^2} \right) (5) = 1/\delta \text{ W}$$

نهادتس جایگزین برای اینکه حداقل نوان به آن انتقال داده شود برابر  $\bar{Z}_s$  است

$$Z = \bar{Z}_s = 1/\tau - j\cdot 1/\delta$$

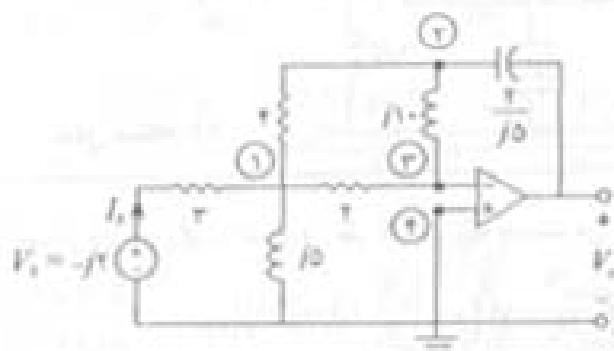
مسئله ۳۸



- Q) توان مختلط نجیب منع ولتاژ را بدست اورید  
A) ولتاژ  $V_o$  را در حالت دایس سینوس بدست اورید

شکل مسئله ۳۸

حل: در حالت دایس سینوس عبارت بصورت زیر خواهد بود



با توجه به شکل فوق و با فرض اینکه آن بودن آب انبه داریم

$$V_o = V_i = 0$$

$$\textcircled{1} \quad \text{و} \quad j\omega KCL \rightarrow \frac{-V_o}{\tau} + \frac{-V_o}{j\omega} = 0 \rightarrow j\omega V_o + V_o = 0 \rightarrow V_o = -j\omega V_i$$

$$\textcircled{2} \quad \text{و} \quad j\omega KCL \rightarrow \frac{V_o - (-j\omega t)}{\tau} + \frac{V_o}{j\omega} + \frac{V_o - 0}{\tau} + \frac{V_o - (-j\omega V_i)}{\tau} = 0 \rightarrow V_o = -j\omega t - j\omega V_i$$

$$I_s = \frac{V_o - V_i}{\tau} = \frac{-j\omega t - (-j\omega t - j\omega V_i)}{\tau} = j\omega V_i - j\omega / 50$$

$$P = \sum V_o I_s = \frac{1}{\tau} V_o I_s = \frac{1}{\tau} (-j\omega t)(j\omega V_i + j\omega / 50) = j\omega^2 t + j\omega / 50$$

و در پایان با توجه کردن  $\textcircled{1}$  و  $\textcircled{2}$  به  $V_o$  در حالت خودنمایی داشته باشیم

$$V_o = -j\omega V_i = -j\omega(-j\omega t - j\omega V_i) = (-\omega^2 t + j\omega / 50)$$

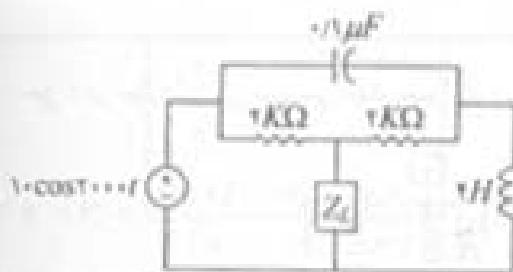
$$\textcircled{3} \quad \text{و} \quad j\omega KCL \rightarrow \frac{V_o - V_i}{\tau} + \frac{V_o - 0}{j\omega} + \frac{V_o - V_o}{\tau} = 0$$

$$\rightarrow \frac{(-V_0 + jV_0/50) - (-V_0 - jV_0/50)}{j} + \frac{(-V_0 + jV_0/50)}{jR} + \frac{(-V_0 + jV_0/50) - V_o}{j\omega} = 0$$

$$\rightarrow V_o = -V_0/50 + jV_0/50 = 10 \cdot 1 \angle 129^\circ \rightarrow v_o(t) = 10 \cdot 1 \cos(10t + 129^\circ)$$

## مسئله ۱۶

۱۶) را چنان تعیین کنید که نولان متوسط انتقالی به آن حداکثر باند



شکل مسئله ۱۶

حل: ابتدا ایندنس را بدست از دو سر زمین  $Z_L$  را بدون در نظر گرفتن  $v_o$  بدست می‌آوریم:

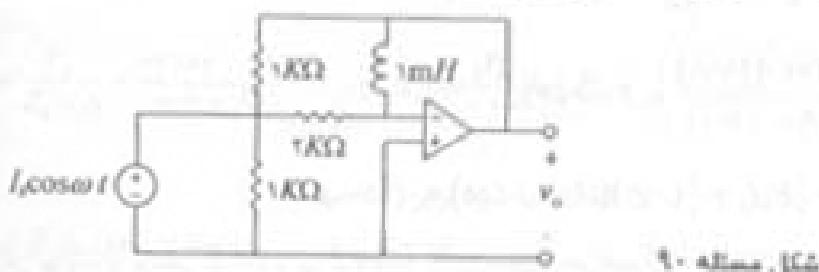
$$Z_L = \left( 1 + \frac{1}{j\omega R} \right) \parallel \left( 1 - \frac{1}{j\omega R} \right) = 1000/1 - j1000/1$$

و مقدار  $Z_L$  برای انتقال حداکثر نولان متوسط به آن برابر است با

$$\rightarrow Z_L = \bar{Z}_L = 1000/1 + j1000/1$$

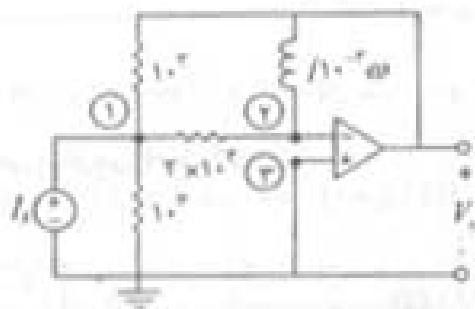
## مسئله ۱۷

۱۷) در یک طرکالیس مقدار RMS ولتاژ  $v_o$  حداکثر می‌شود



شکل مسئله ۱۷

حل: در حالت دائمی مقدار بعثوت زیر می‌باشد



با فرض اینکه آب نسب ایده آل باشد و با توجه به شکل فوق داریم

$$V_i = V_o = v$$

$$\textcircled{1} \quad \text{از KCL} \rightarrow \frac{-V_i}{\tau \times \chi^2} + \frac{-V_o}{j\chi^2 \omega} = 0 \rightarrow V_i = -\frac{\tau \times \chi^2}{j\omega} V_o$$

$$\textcircled{2} \quad \text{از KCL} \rightarrow -I_s + \frac{j\omega}{\chi^2} + \frac{-\tau \times \chi^2 V_o}{\tau \times \chi^2} + \frac{-\tau \times \chi^2 V_o}{\chi^2} = 0$$

$$\rightarrow H(j\omega) = \frac{V_o}{I_s} = \frac{-j\tau \times \chi^2 \omega}{\chi^2 + j\omega} \rightarrow |H(j\omega)| = \frac{|V_o|}{|I_s|} = \frac{\sqrt{v}}{\left| \frac{V_o(\text{rms})}{I_s(\text{rms})} \right|} = \frac{V_o(\text{rms})}{I_s(\text{rms})} = \frac{\tau \times \chi^2 \omega}{\sqrt{\chi^2 + \omega^2}}$$

$$\rightarrow V_o(\text{rms}) = \frac{\tau \times \chi^2 \omega}{\sqrt{\chi^2 + \omega^2}} I_s(\text{rms})$$

برای محاسبه فرکانس که به ازای آن  $V_o(\text{rms})$  حد اکثر می شود از  $V_o(\text{rms})$  بسته به  $\theta$  مشتق گرفته و برای صفر

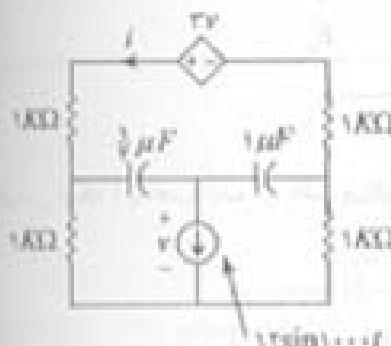
فرز من داشتم

$$\frac{dV_o(\text{rms})}{d\omega} = \frac{\tau \times \chi^2 \sqrt{\chi^2 + \omega^2} - \frac{\chi^2 \times \chi^2 \omega}{\sqrt{\chi^2 + \omega^2}}}{(\chi^2 + \omega^2)^{3/2}} = \frac{\tau \times \chi^2}{(\chi^2 + \omega^2)^{3/2}}$$

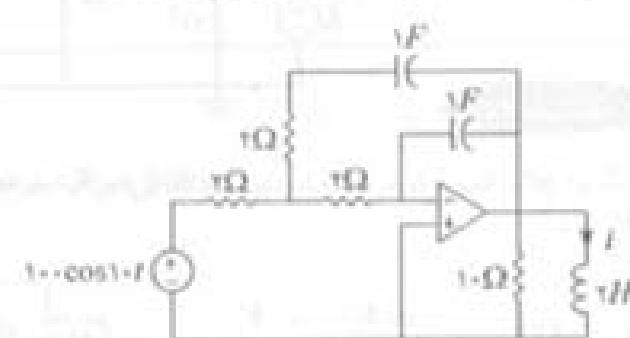
توجه به عبارت بذست آمده برای مشتق  $V_o(\text{rms})$  واضح است که وقتی به ازای  $\omega = \infty$  به  $\theta = 90^\circ$  مشتق برای صفر خواهد شد و جواب مسئله  $\omega = \infty$  است.



## مسئله ۱۱

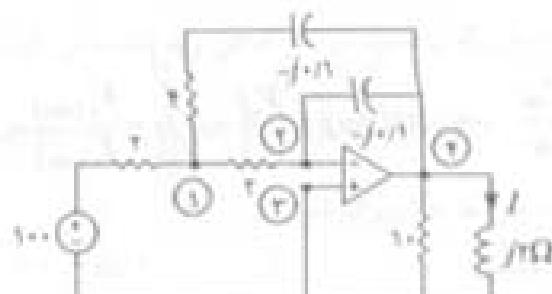
 جریان  $I$  را در حالت دائمی سینوس نمیں کنید


(a)



(b)

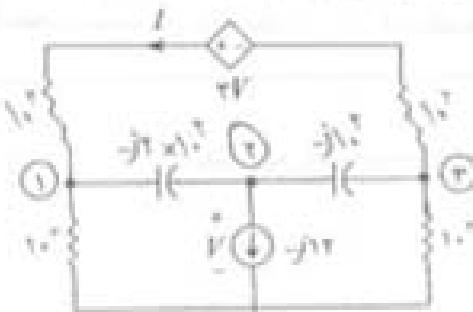
شکل مسئله ۱۱

 حل : لف  $\rightarrow$  در حالت دائمی سینوس شکل مدار بصورت زیر است

 با فرض اینکه آن بودن آب انبه و با توجه به شکل فرق  $V_s = V_t = 0$  بوده و عوایدهم داشت

$$\textcircled{1} \quad \text{KCL} \rightarrow \frac{-V_s}{j\omega} + \frac{-V_t}{-j\omega} = 0 \rightarrow V_t = -j\omega V_s$$

$$\textcircled{2} \quad \text{KCL} \rightarrow \frac{-j\omega V_t - V_s}{j\omega} + \frac{-j\omega V_t - V_s}{-j\omega} + \frac{-j\omega V_t - V_s}{j\omega} = 0 \rightarrow V_t = -j\omega V_s + j\omega$$

$$\rightarrow I = \frac{-j\omega V_s + j\omega}{j\omega} = -j\omega + j\omega \approx j\omega \approx j\omega / \pi^2 \rightarrow i(t) = 1/\cos(\omega t + \pi/2)$$

 پ  $\rightarrow$  در حالت دائمی سینوس مدار بصورت زیر خواهد بود




با توجه به شکل فوق فرق بین  $V_o - V_i$  را مشاهده داشت.

$$\text{طبقه بندی KVL} \rightarrow -V_i + V_o - \tau V_o - \chi^2 I + V_o = 0 \rightarrow V_o = V_i - \tau V_o + \chi^2 \chi^2 I$$

$$\textcircled{1} \text{ طبقه بندی KCL} \rightarrow \frac{V_o - V_i}{\chi^2 I} + \frac{V_o - V_i}{-\tau \chi^2 \chi^2 I} - I = 0 \rightarrow (\chi^2 + j\tau/\delta) V_o - j\tau/\delta V_i - \chi^2 I = 0$$

$$\textcircled{2} \text{ طبقه بندی KCL} \rightarrow \frac{V_o - V_i}{-\tau \chi^2 \chi^2 I} - j\tau + \frac{V_o - (V_i - \tau V_o + \chi^2 \chi^2 I)}{-j\chi^2 I} = 0$$

$$\rightarrow -\tau V_o + \tau V_i - \tau \times \chi^2 I = \tau \tau \times \chi^2$$

$$\textcircled{3} \text{ طبقه بندی KCL} \rightarrow \frac{V_o - V_i}{-\tau \chi^2 \chi^2 I} - j\tau + \frac{V_o - (V_i - \tau V_o + \chi^2 \chi^2 I)}{-j\chi^2 I} = 0$$

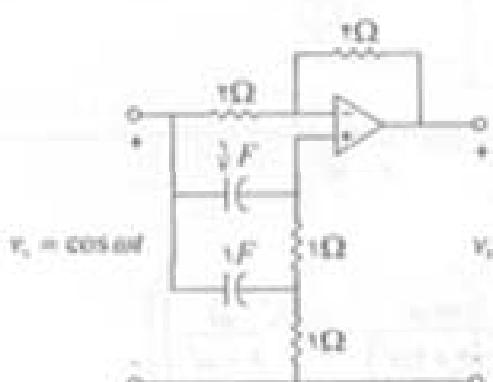
$$\rightarrow (\chi^2 + j) V_o - (\tau + j\tau) V_i + \chi^2 (\tau + j\tau) I = 0$$

$$\rightarrow I = \frac{\begin{vmatrix} \chi^2 + j & -j & 0 \\ -\tau & \chi^2 & \tau \tau \times \chi^2 \\ \chi^2 + j & -(\tau + j\tau) & 0 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} \chi^2 + j & -j & -\chi^2 \\ -\tau & \chi^2 & -\tau \tau \times \chi^2 \\ \chi^2 + j & -(\tau + j\tau) & \chi^2 (\tau + j\tau) \end{vmatrix}} = \frac{1}{1 + j\tau/\chi^2} = A/\sqrt{1 + \tan^2(\tau/\chi^2)}$$

$$\rightarrow i(t) = A/\sqrt{2} \cos\left(\chi^2 t + \tan^{-1}(\tau/\chi^2)\right)$$

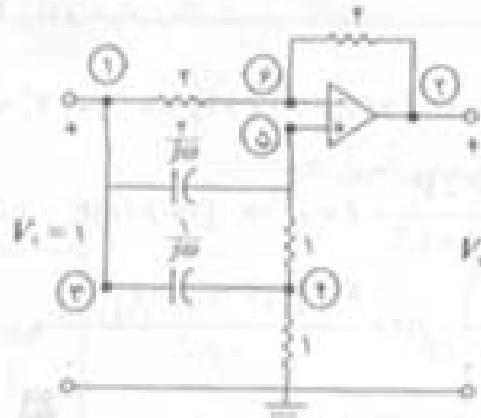
### مثال ۱۷

ا) خروجی حالت داینامیک سینوسی  $v_o$  را تعیین کنید



شکل مسئله ۹۲

حل: در حالت داینامیک سینوسی شکل عذر را می‌توان بصورت زیر رسم کرد



با فرض اینکه آل بودن اب اندیشید که  $V_o = V_i$  باشد

$$\textcircled{1} \quad \mathcal{F}_{\text{KCL}} \text{ at } KCL \rightarrow \frac{V_o - v}{\frac{1}{j\omega}} + \frac{V_o - V_i}{\frac{1}{j\omega}} = 0 \rightarrow V_o = \frac{V_i + v}{2}$$

$$\textcircled{2} \quad \mathcal{F}_{\text{KCL}} \text{ at } KCL \rightarrow \frac{V_o - v}{\frac{1}{j\omega}} + \frac{V_o - v}{\frac{1}{j\omega}} + \frac{V_o - v}{\frac{1}{j\omega}} = 0 \rightarrow -V_o + (1 + j\omega)V_o = j\omega v$$

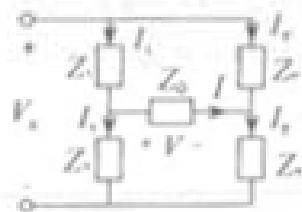
$$\textcircled{3} \quad \mathcal{F}_{\text{KCL}} \text{ at } KCL \rightarrow \frac{v - V_o}{\frac{1}{j\omega}} + \frac{v - V_o}{\frac{1}{j\omega}} + \frac{v - V_o}{\frac{1}{j\omega}} = 0 \rightarrow (1 + j\omega)V_o + j\omega v = v + j\omega v$$

$$\rightarrow V_o = \frac{\begin{vmatrix} j\omega v & v + j\omega v \\ 1 + j\omega & j\omega \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} -1 & v + j\omega \\ 1 + j\omega & j\omega \end{vmatrix}} = \frac{-((1 + j\omega)^2 + j\omega)}{(1 + j\omega)^2 + j\omega}$$

$$\rightarrow V_o = \sqrt{\frac{(1 + \omega^2)^2 + (2\omega)^2}{(1 + \omega^2)^2 + \omega^2}} \angle \left( \tan^{-1} \frac{2\omega}{1 + \omega^2} - \tan^{-1} \frac{\omega}{1 + \omega^2} \right)$$

$$\rightarrow V_o(t) = \sqrt{\frac{(1 + \omega^2)^2 + (2\omega)^2}{(1 + \omega^2)^2 + \omega^2}} \cos \left( \omega t - \left( \tan^{-1} \frac{2\omega}{1 + \omega^2} - \tan^{-1} \frac{\omega}{1 + \omega^2} \right) \right)$$

مسئله ۴۷



شکل مسئله ۴۷

دراز سیستم داشت

حل: با فرض  $V = I_1 Z_1 + I_2 Z_2 + I_3 Z_3$  که از قانون KVL برآورد شد و با فرض  $I_1 = I_2 = I_3 = I$  دو خلاصه

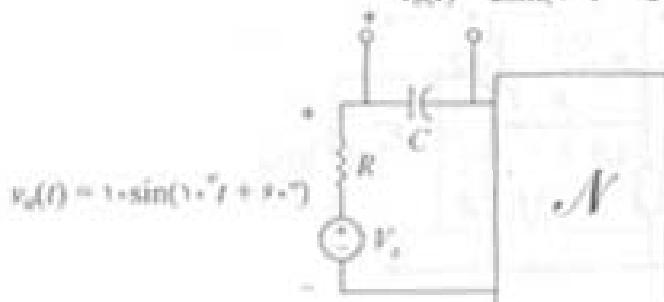
در مسئله داشت

$$\begin{cases} -Z_1 I_1 + Z_2 I_2 + \dots = 0 \rightarrow Z_1 I_1 = Z_2 I_2 \\ \dots \rightarrow \frac{Z_1 I_1}{Z_2 I_2} = \frac{Z_2 I_2}{Z_3 I_3} \rightarrow Z_1 Z_2 = Z_2 Z_3 \\ -Z_3 I_3 + \dots + Z_1 I_1 = 0 \rightarrow Z_3 I_3 = Z_1 I_1 \end{cases}$$

مسئله ۴۸

(۱) اندیس دیده شده در سرهای مدار  $\mathcal{A}$  را تعیین کنید (امپدانس خازن برابر  $10\Omega$  است)

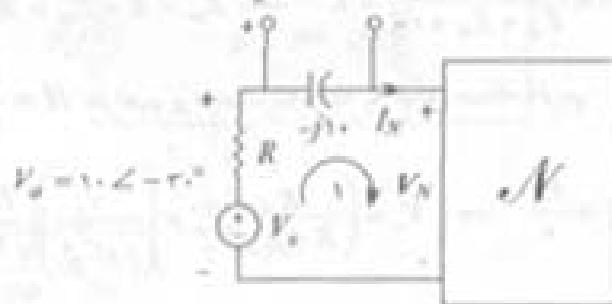
$$v_R(t) = 5 \sin(10t - 45^\circ)$$



شکل مسئله ۴۸

حل: در حالت دائمی سیستم مدار بصورت زیر است

$$V_R = 5 \angle -135^\circ$$



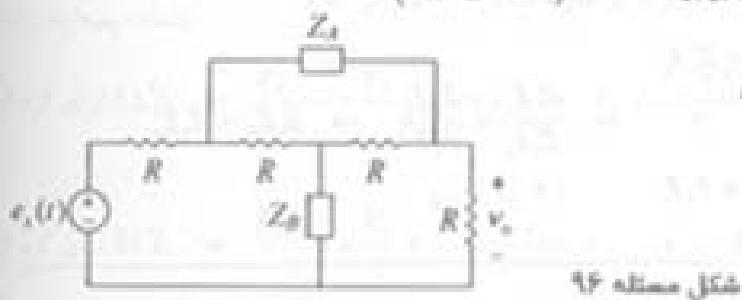
$$I_s = \frac{0 \angle -170^\circ}{-j\omega} = \frac{0 \angle -170^\circ}{-j\omega - 4\Omega} = .10 \angle -170^\circ = .10 \angle -170^\circ$$

برای من  $KVL \rightarrow -V_s + V_b + V_x = 0 \rightarrow V_x = V_s - V_b = 10 \angle -170^\circ - 0 \angle -170^\circ = 10 \angle 0^\circ = 10V$

$$\rightarrow Z_x = \frac{V_x}{I_s} = \frac{10 \angle 0^\circ - j0 \angle 0^\circ}{.10 \angle -170^\circ} = 100 \angle 170^\circ = 100 \Omega$$

### شکل مسئله

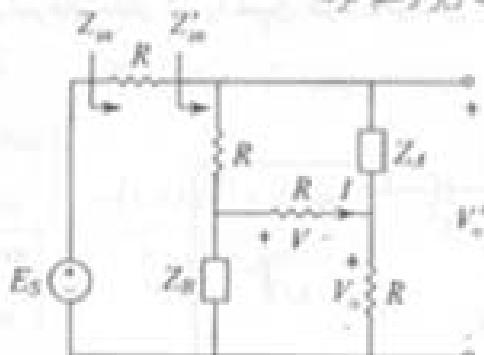
نیاز دارد ایندکس ورودی مدار برای  $R$  است.



$$H = \frac{V_x}{E_s} = \frac{1}{1 + \frac{Z_d}{R}}$$

شکل مسئله

حل: مدار را من توان بصورت زیر رسم کرد



نحوه بصورت مسئله  $V = I = 10 \angle 0^\circ$  باشد، بنابراین طبق مسئله  $Z_d Z_d = RR$  خواهیم داشت

$$Z_m = (Z_d + R) \parallel (Z_d + R) = \frac{Z_d Z_d + R(Z_d + Z_d) + R'}{Z_d + R + Z_d + R} = \frac{R' + R(Z_d + Z_d) + R'}{Z_d + Z_d + 2R}$$

$$= R \frac{Z_d + Z_d + R}{Z_d + Z_d + R} = R \rightarrow Z_m = R + Z_m' = R + R = 2R$$

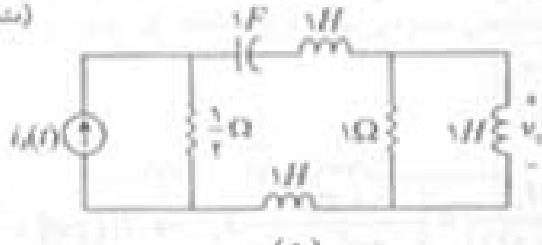
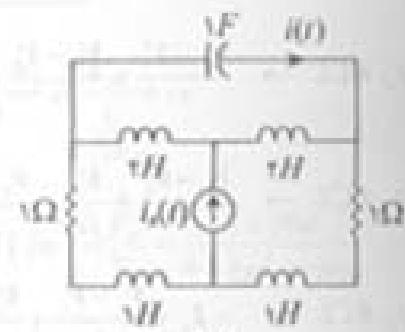
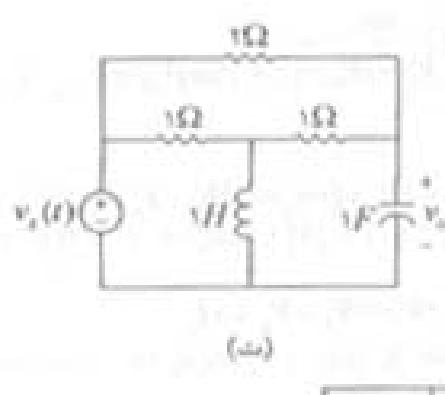
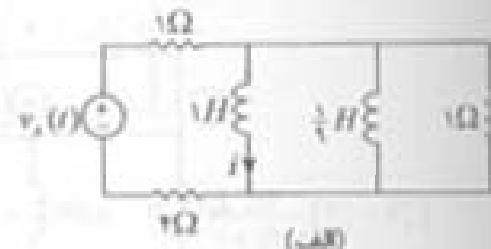
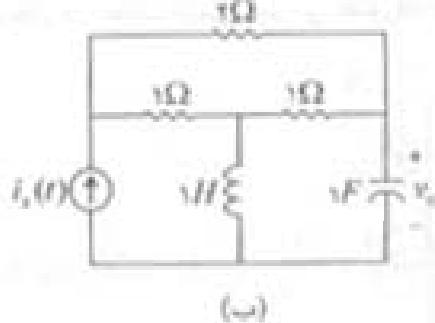
برای مدار به مسئله  $H = \frac{V_x}{E_s}$  خواهیم برداشت با توجه به شکل مسئله درجه ۲

$$V_x' = \frac{Z_m'}{R + Z_m'} E_s = \frac{R}{R + 2R} E_s = \frac{E_s}{3} \rightarrow V_x = \left( \frac{R}{R + Z_d} \right) V_x' = \left( \frac{1}{1 + \frac{Z_d}{R}} \right) \left( \frac{E_s}{3} \right) = \frac{1}{1 + \frac{Z_d}{R}} E_s$$

$$\rightarrow H = \frac{V_o}{E_s} = \frac{\frac{1}{j}}{1 + \frac{Z_d}{R}}$$

آنالیز

۱) نوع دیگر از  $H = \frac{V_o}{I_s}$  را حساب کند



شکل مسئله ۹۷

حل: ۱) از شکل مسئله بصرورت زیر شواید بود



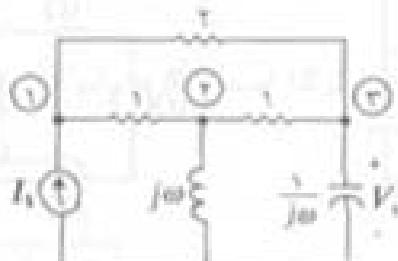
$$Z = \left( j\omega \parallel \frac{j\omega}{1} \parallel 1 \right) = \frac{1}{\frac{1}{j\omega} + \frac{1}{j\omega} + 1} = \frac{j\omega}{1 + j\omega}$$



$$V = \frac{Z}{\gamma + \tau + Z} V_s = \frac{\gamma + j\omega}{\gamma + j\omega} V_s = \frac{j\omega}{\gamma + j\omega} V_s$$

$$\rightarrow I = \frac{V}{j\omega} = \frac{\gamma}{\gamma + j\omega} V_s \rightarrow H(j\omega) = \frac{I}{V_s} = \frac{\gamma}{\gamma + j\omega}$$

ب = مدار در حالت زایس سیوس بصرزت (پلاریز)



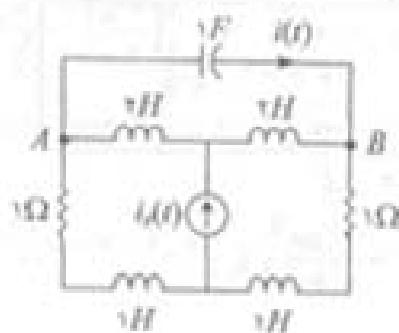
$$\textcircled{1} \text{ } \leftarrow f_{\text{ذخیر}} KCL \rightarrow \frac{V_s - V_1}{\gamma} + \frac{V_1 - V_2}{\gamma} + \frac{V_2 - V_3}{\gamma} = 0 \rightarrow V_1 + V_2 - (\gamma + j\omega) V_3 = 0$$

$$\textcircled{2} \text{ } \leftarrow f_{\text{ذخیر}} KCL \rightarrow \frac{V_1 - V_2}{\gamma} + \frac{V_2 - V_3}{j\omega} + \frac{V_3 - V_1}{\gamma} = 0 \rightarrow -\gamma V_1 + (1 + j\omega) V_2 - V_3 = 0$$

$$\textcircled{3} \text{ } \leftarrow f_{\text{ذخیر}} KCL \rightarrow -I_s + \frac{V_1 - V_2}{\gamma} + \frac{V_2 - V_3}{\gamma} = 0 \rightarrow \gamma V_1 - \gamma V_2 - V_3 = \gamma I_s$$

$$\rightarrow V_3 = \begin{vmatrix} \gamma & \gamma & \gamma \\ -j\omega & \gamma + j\omega & \gamma \\ \gamma & -\gamma & \gamma I_s \end{vmatrix} = \frac{\gamma + j\omega}{\gamma - \gamma\omega' + j\omega} I_s \rightarrow H(j\omega) = \frac{V_3}{I_s} = \frac{\gamma + j\omega}{\gamma - \gamma\omega' + j\omega}$$

پ = شکل (پ) را میتوان رسم من کرد

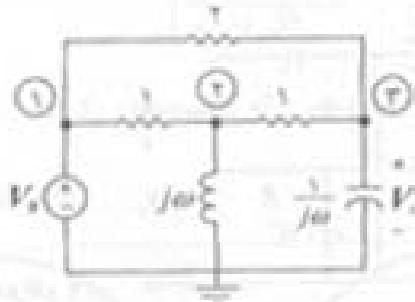




$$\text{تموزیه و تحلیل مدارات داینامیکی سیستم} \quad i(t) = v_{j+2, j}, \quad V_j = V_0 e^{j\omega t}$$

$$H(j\omega) = \frac{I}{I_1} = \frac{\tau}{\tau + j\omega} = \frac{1}{1 + j\omega/\tau}$$

ت = دور مدار داینامیکی مدار پسوردت زیر می باشد

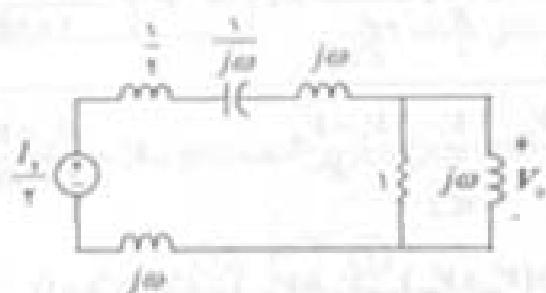


$$\textcircled{1} \text{ } \rightarrow \text{ } KCL \rightarrow \frac{V_s - V_1}{1} + \frac{V_1 - V_2}{j\omega} + \frac{V_2}{j\omega} = 0 \rightarrow V_1 = \frac{j\omega}{1 + j\omega} (V_s + V_2)$$

$$\textcircled{2} \text{ } \rightarrow \text{ } KCL \rightarrow \frac{V_2 - \frac{j\omega}{1 + j\omega} (V_s + V_2)}{j\omega} + \frac{V_2 - V_3}{1} + \frac{V_3}{j\omega} = 0$$

$$\rightarrow (1 + j\omega + \tau) V_3 = (1 + \tau j\omega) V_2 \rightarrow H(j\omega) = \frac{V_3}{V_2} = \frac{1 + j\omega}{1 + \tau j\omega + j\omega^2}$$

ت = با فرض اینکه مدار در حالت داینامیکی سیستم بوده و با استفاده از تبدیل فرشن = فرشن مدار را پسوردت زیر  
رسم می کنیم



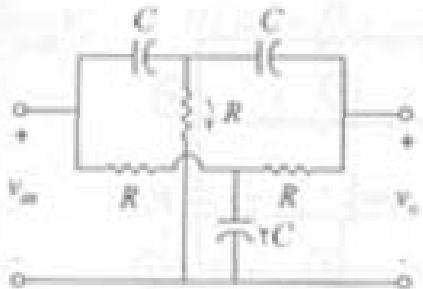
استفاده از قدرت نسبت و قدرت خونهایم داشت

$$\rightarrow V_2 = \frac{(1 + j\omega)}{(1 + j\omega + \frac{1}{\tau} + \frac{1}{j\omega} + j\omega + j\omega^2)} \left( \frac{I_s}{\tau} \right) = \frac{\frac{j\omega}{1 + j\omega}}{\frac{j\omega}{1 + j\omega} + \frac{1}{\tau} + \frac{1}{j\omega} + j\omega^2} \left( \frac{I_s}{\tau} \right)$$

$$= \frac{(j\omega)^2}{(j\omega)^2 + \tau(j\omega)^2 + \tau j\omega + 1} I_s \rightarrow H(j\omega) = \frac{V_2}{I_s} = \frac{-\omega^2}{\tau - \tau\omega^2 + j(\tau\omega - \tau\omega^2)}$$

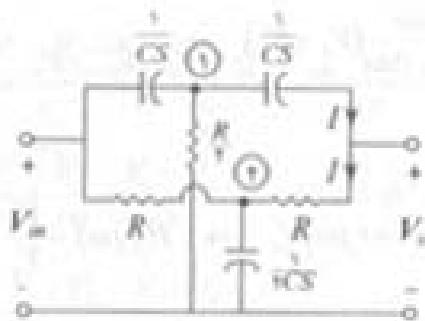
مسئله ۴۸

را مطالعه و نوع رفتار فیلتری مدار را تعیین کنید.

$$H(j\omega) = \frac{V_o}{V_{in}}$$


شکل مسئله ۴۸ (مطالعه)

حل: با جایگزینی  $s = j\omega$ ، مدار حالت داینامیکی میتوان به صورت زیر خواهد بود:



$$\textcircled{1} \quad \text{از KCL: } \frac{V_o - V_{in}}{\frac{1}{Cs}} + \frac{V_i - V_o}{R} + \frac{V_i - V_{in}}{\frac{1}{Cs}} = 0 \rightarrow V_i = \frac{RCs(V_o + V_{in})}{1 + jRCs}$$

$$\textcircled{2} \quad \text{از KCL: } \frac{V_i - V_{in}}{R} + \frac{V_i - V_o}{\frac{1}{Cs}} + \frac{V_i - V_{in}}{R} = 0 \rightarrow V_i = \frac{V_o + V_{in}}{1 + jRCs}$$

$$I = \frac{V_i - V_o}{R} = \frac{Cs}{1 + jRCs} \left( \frac{RCs(V_o + V_{in})}{1 + jRCs} - \frac{V_o + V_{in}}{1 + jRCs} \right) = \frac{Cs(RCs - 1)}{(1 + jRCs)^2} (V_o + V_{in})$$

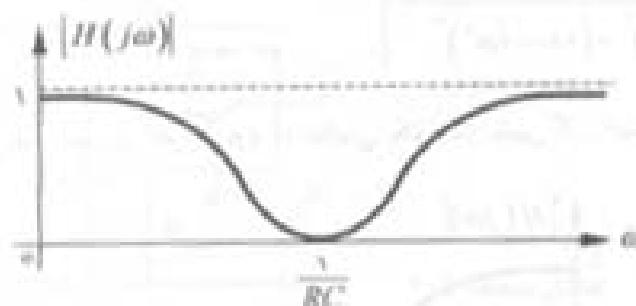
$$V_o = IR + V_i = \frac{RCs(RCs - 1)}{(1 + jRCs)^2} (V_o + V_{in}) + \frac{(V_o + V_{in})}{1 + jRCs} = \frac{(RCs)^2 + 1}{(1 + jRCs)^2} (V_o + V_{in})$$

$$\frac{V_o}{V_{in}} = \frac{RCs^2 + 1}{RCs^2 + jRCs + 1} \rightarrow H(j\omega) = \frac{1 - R'C\omega'}{1 - R'C\omega' + j\pi RC\omega}$$



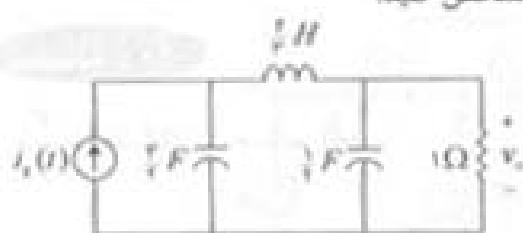
$$|H(j\omega)| = \frac{|1 - R'C\omega'|}{\sqrt{(1 - R'C\omega')^2 + (\tau RC\omega)^2}} = \begin{cases} \frac{1}{\sqrt{1 + \left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2}} & , \quad \omega \rightarrow 0 \\ 1 & , \quad \omega \rightarrow \frac{1}{RC} \\ \frac{R'C\omega'}{\sqrt{1 + \left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2}} & , \quad \omega \rightarrow \infty \end{cases}$$

بنابراین نمودار  $|H(j\omega)|$  بصورت زیر خواهد بود که نشان دهنده یک فیلتر میانگذر است.



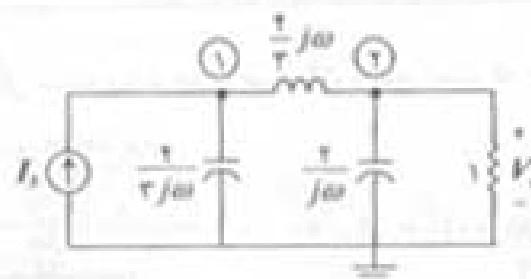
### مثال ۱۹

$H(j\omega)$  را تعیین و رفتار فیلتری مدار را مشخص کنید.



شکل مسئله ۱۹

حل: با فرض اینکه مدار در حالت داینامیکی سیستم است شکل مدار بصورت زیر خواهد شد.



$$\textcircled{1} \quad \text{از KCL} \rightarrow \frac{V_o}{V_s} + \frac{V_o - V_i}{\frac{1}{\tau j\omega}} + \frac{V_o - V_i}{\frac{1}{j\omega}} = 1 \rightarrow V_i = \frac{1}{\tau} \left( \tau(j\omega)^2 + \tau j\omega + 1 \right) V_o$$

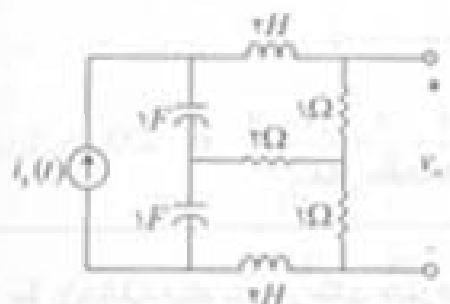


$$\textcircled{1} \text{ ، برای KCL } \rightarrow -I_s + \frac{\tau(j\omega)^2 + \tau j\omega + \tau}{\tau j\omega} V_o + \frac{\tau(j\omega)^2 + \tau j\omega + \tau}{\tau j\omega} V_o - V_o = 0$$

$$\rightarrow H(j\omega) = \frac{V_o}{I_s} = \frac{1}{(j\omega)^2 + \tau(j\omega)^2 + \tau(j\omega) + \tau} = \frac{1}{1 - \tau\omega^2 + j(\tau\omega - \tau\omega^2)}$$

$$|H(j\omega)| = \frac{1}{\sqrt{(1 - \tau\omega^2)^2 + (\tau\omega - \tau\omega^2)^2}} = \begin{cases} \frac{1}{\sqrt{1 - \tau\omega^2}} & \omega \rightarrow 0 \\ \frac{1}{\sqrt{1 - \tau\omega^2}} & \omega \rightarrow \infty \end{cases}$$

نمودار نسبت زیر حوارده بود که نمایش یک هشت چهارم نکار است



مشكله ۱۰۰

$$H(j\omega) = \frac{V_o}{I_s}$$

شكل مشكله ۱۰۰

حل : با توجه به شکل مشكله و با توجه به مشكله ۹۲، واضح است که جریان در ولتاژ مقاومت  $\Omega$  برای صفر است و لذا نتیجتاً نسبت زیر حوارده بود

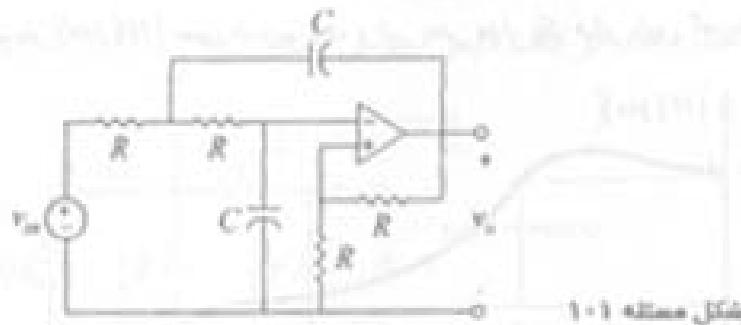




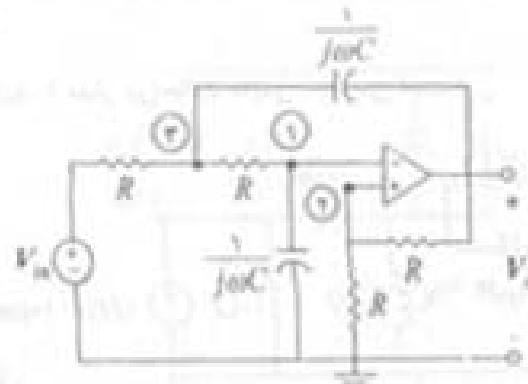
$$\rightarrow V_o = \frac{1}{\frac{1}{j\omega} + 1} \left( \frac{jI_s}{j\omega} \right) \rightarrow H(j\omega) = \frac{V_o}{I_s} = \frac{1}{\frac{1}{j\omega} + 1} = \frac{1}{1 + j\omega C}$$

نحوه این

H(j\omega) = \frac{V\_o}{V\_s} \quad \text{نمایش}



حل: در حالت دائمی سیستم شکل مدار بصورت زیر است:



فرض کنید آب اسب و مکارگیری مانند شکل زیر باشد:

$$V_o = V_i = \frac{R}{R+R} V_s = \frac{V_s}{2}$$

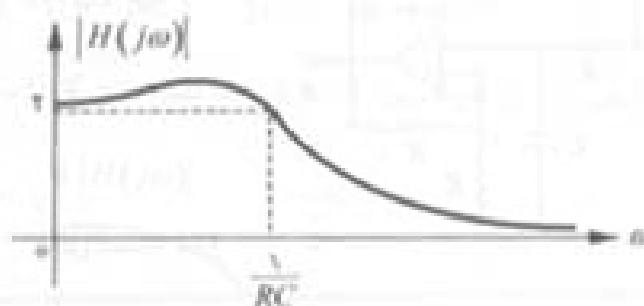
$$\textcircled{1} \text{ } \xrightarrow{\text{KCL}} \frac{V_o}{j\omega C} + \frac{V_o - V_i}{R} = 0 \rightarrow V_o = \frac{1}{j\omega C} (1 + jRC\omega) V_i$$

$$\textcircled{2} \text{ } \xrightarrow{\text{KCL}} \frac{\frac{1}{j\omega C} (1 + jRC\omega) V_i - V_o}{R} + \frac{\frac{1}{j\omega C} (1 + jRC\omega) V_i - \frac{V_s}{2}}{R} = 0$$

$$+\frac{\frac{1}{j}(1+jRC\omega)V_o - V_o}{\frac{1}{j\omega C}} = 0 \rightarrow H(j\omega) = \frac{V_o}{V_{in}} = \frac{1}{(1-R'C\omega^2) + jRC\omega}$$

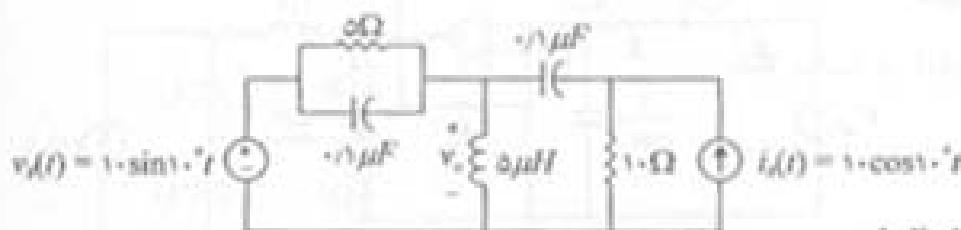
$$|H(j\omega)| = \frac{1}{\sqrt{(1-R'C\omega^2)^2 + (RC\omega)^2}} = \begin{cases} 1 & , \quad \omega \rightarrow 0 \\ 1 & , \quad \omega \rightarrow \frac{1}{RC} \\ \dots & , \quad \omega \rightarrow \infty \end{cases}$$

پس این نمودار  $|H(j\omega)|$  بصرورت زیر بود و این معنی دارد که فیلتر یک پایهن گذراست.



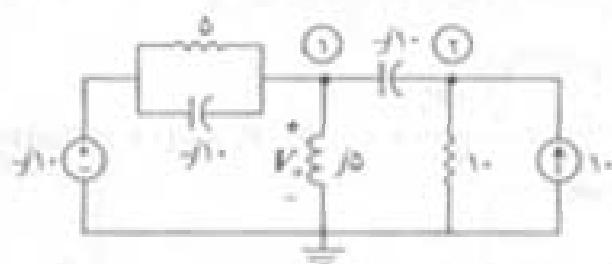
### مثال ۱۰-۲

حل : در حالت دائمی مدار بصرورت (بر می باشد)



مثال ۱۰-۲

حل : در حالت دائمی مدار بصرورت (بر می باشد)



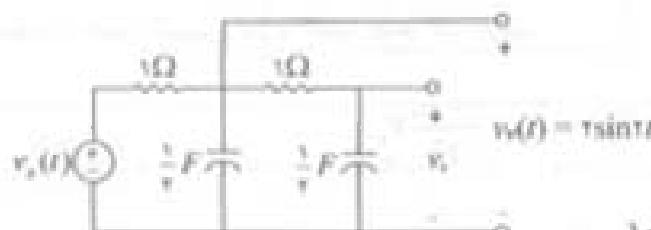
$$\textcircled{1} \quad \text{KCL} \rightarrow \frac{V_1 - V_2}{-j\omega} + \frac{V_2 - V_3}{j\omega} = 0 \rightarrow V_1 = \frac{1}{j}(1+j) V_2 + 0 - j\omega V_3$$



$$\textcircled{1} \quad KCL \rightarrow \frac{V_o + jV_s}{\delta} + \frac{V_o + jV_s}{-\delta} + \frac{V_o}{j\delta} + \frac{V_o - \left[ \frac{\gamma + j}{\tau} V_o + \delta - j\delta \right]}{-j\delta} = 0 \\ \rightarrow V_o = \frac{-\delta + j\delta}{\gamma + j} = \tau \delta / \tau \angle \tan(\gamma)^\circ \rightarrow v_o(t) = \tau \delta / \tau \cos(\gamma t + \pi \gamma / 2)$$

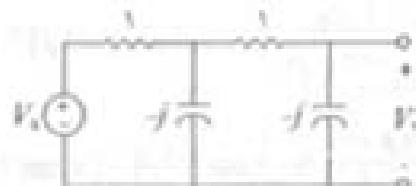
مسئله ۱-۲

$$\frac{V_o}{V_i} \text{ را حساب کنید. (مدار در حالت دائمی سینوسی است)} \quad \frac{V_o}{V_i} = A e^{j\theta} \quad \text{Q}$$



شکل مسئله ۱-۲

حل: با نویسه  $\omega = 2\pi / T = \pi$ ,  $v_i(t) = v_i \sin(\omega t)$



با مدار این ماده کارگری فاعله، تقسیم ولتاژ خواهد داشت.

$$V_o = \frac{(-j)(\gamma - j)}{\gamma + (-j)(\gamma - j)} V_i = \frac{\gamma + j}{\gamma - \gamma + j} V_i \rightarrow \frac{V_o}{V_i} = \frac{1}{\tau} + \frac{1}{\tau} j = \frac{1}{\tau} e^{j\theta}$$

مسئله ۱-۳

آیا میتوان  $\phi$  را جهان اختیار کرد که اختلاف فاز  $\pi$  با  $\omega t + \phi$  درجه پاند?

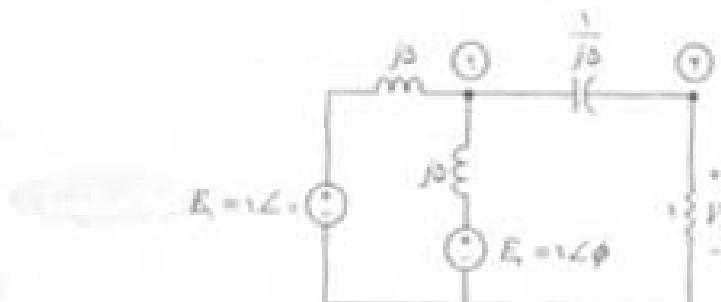


شکل مسئله ۱-۳



حل : با فرض اینکه مدار در حالت دائمی سیوس باشد و اینکه  $\delta = 0$  است مدار را بصورت زیر رسم

نمایش



معنی آنکه مجموع جریانات و قطب های ممکن می باشد

$$\textcircled{1} \quad \text{از KCL} \rightarrow \frac{V_0 - V_1}{\frac{1}{j\omega}} + \frac{V_0 - V_2}{\frac{1}{j\omega}} = 0 \rightarrow V_0 = \frac{1 + j\omega}{j\omega} V_1$$

$$\textcircled{2} \quad \text{از KCL} \rightarrow \frac{\frac{1 + j\omega}{j\omega} V_1 - E_1}{\frac{1}{j\omega}} + \frac{\frac{1 + j\omega}{j\omega} V_1 - E_2}{\frac{1}{j\omega}} + \frac{\frac{1 + j\omega}{j\omega} V_1 - V_0}{\frac{1}{j\omega}} = 0 \\ \rightarrow V_1 = \frac{j\omega}{-1\pi + j\omega} (E_1 + E_2) = \frac{j\omega}{-1\pi + j\omega} (1 + \cos\phi + j\sin\phi)$$

$$\rightarrow \angle V_1 - \angle E_1 = 1\pi + \tan^{-1} \frac{\sin\phi}{1 + \cos\phi} = \left(1\pi - \tan^{-1} \frac{\sin\phi}{1 + \cos\phi}\right) - \pi = \tan^{-1} \frac{\sin\phi}{1 + \cos\phi} = 1\pi/2$$

$$\rightarrow \angle V_1 - \angle E_2 = 1\pi \rightarrow \tan^{-1} \frac{\sin\phi}{1 + \cos\phi} = 1\pi/2 = \pi.$$

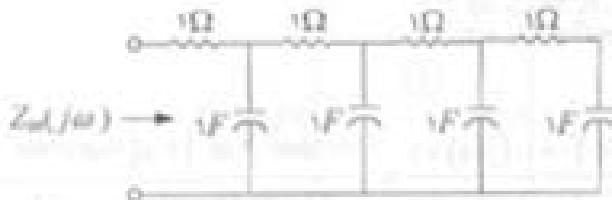
$$\rightarrow \frac{\sin\phi}{1 + \cos\phi} = \tan 1\pi/2 = -1/\tau_0 \rightarrow \sin\phi + 1/\tau_0 \cos\phi = -1/\tau_0$$

$$\rightarrow \sqrt{1 + (1/\tau_0)^2} \cos(\phi - \tan^{-1} 1/\tau_0) = -1/\tau_0 \rightarrow \cos(\phi - 1\pi/2) = -1/\tau_0$$

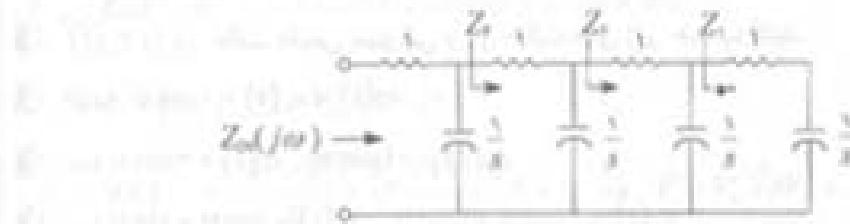
$$\rightarrow \phi = 2\pi\pi/2 + 1\pi/2 = \pi + 1\pi/2$$



## مسئله ۱۰۵

آ) آلف -  $Z_{\infty}(j\omega) = ?$ ب) ب - مقاومت ها را با مدار بسته های  $\Omega$  و خازنها را با مدار متهای  $\Omega$  نمایش ده  $Z_{\infty}(j\omega)$  را تعیین کنید.

شکل مسئله ۱۰۵

حل : آلف - در حالت دایسی سیناپس مدار بسته زیر است که از تغییر متغیر  $s/j\omega = z$  استفاده کردیم:

با استفاده از گشتیش کسرهای منوی داریم

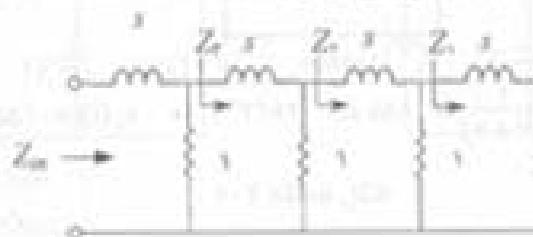
$$Z_1 = 1 + \frac{1}{z} = \frac{z+1}{z}, \quad Z_2 = 1 + \frac{1}{z+1} = 1 + \frac{z+1}{z^2+2z} = \frac{z^2+2z+1}{z^2+2z}$$

$$Z_3 = 1 + \frac{1}{z^2+2z} = 1 + \frac{z^2+2z+1}{z^3+3z^2+2z} = \frac{z^3+3z^2+2z+1}{z^3+3z^2+2z}$$

$$Z_4 = 1 + \frac{1}{z^3+3z^2+2z} = 1 + \frac{z^3+3z^2+2z+1}{z^4+6z^3+11z^2+6z+1} = \frac{z^4+6z^3+11z^2+6z+1}{z^4+6z^3+11z^2+6z+1}$$

$$\Rightarrow Z_{\infty}(j\omega) = \frac{(j\omega)^4 + 6(j\omega)^3 + 11(j\omega)^2 + 6(j\omega) + 1}{(j\omega)^4 + 6(j\omega)^3 + 11(j\omega)^2 + 6(j\omega) + 1} = \frac{\omega^4 - 6\omega^3 + 11\omega^2 - 6\omega + 1}{(\omega^4 - 6\omega^3 + 11\omega^2 - 6\omega + 1) + j(-6\omega^3 + 6\omega)}$$

ب) اعمال تغییرات گفته شده، مدار بسته زیر خواهد شد



$$Z_1 = s + \gamma, \quad Z_2 = s + \frac{\gamma}{1 + \frac{1}{s+\gamma}} = s + \frac{s+\gamma}{s+2} = \frac{s^2 + 2s + \gamma}{s+2}$$

$$Z_3 = s + \frac{\gamma}{1 + \frac{s+2}{s^2 + 2s + \gamma}} = s + \frac{s^2 + 2s + \gamma}{s^2 + 4s + \gamma} = \frac{s^2 + 2s + \gamma}{s^2 + 2s + 2}$$

$$Z_m = s + \frac{\gamma}{1 + \frac{s^2 + 2s + \gamma}{s^2 + 2s + 2}} = \frac{s^2 + 2s + 2 + \gamma s^2 + \gamma s + \gamma}{s^2 + 2s + 2} = \frac{s^2 + 2s + 2 + \gamma s^2 + \gamma s + \gamma}{s^2 + 2s + 2}$$

$$\rightarrow Z_m(j\omega) = \frac{(j\omega)^2 + \gamma(j\omega)^2 + \gamma(j\omega)^2 + 1 \cdot (j\omega) + 1}{(j\omega)^2 + 2(j\omega) + 1 \cdot (j\omega) + 1} = \frac{(1 - \gamma\omega^2 + \omega^2) + j(1 - \gamma\omega - \omega^2)}{(1 - \gamma\omega^2) + j(1 - \gamma\omega - \omega^2)}$$

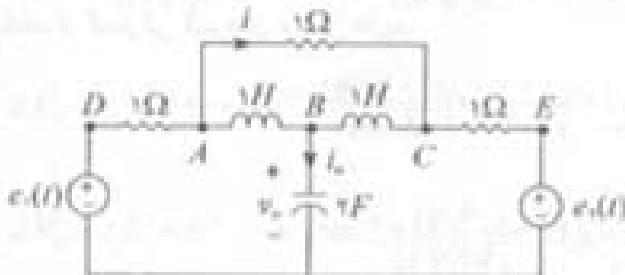
## ۱۰۲ مطلب

$v_o(t)$  را در حالت دایرسی سینوسی و در حالت های زیر حساب کنید

$$e_i(t) = e_s(t) = r \cos \varphi \quad (الف)$$

$$e_i(t) = -r \cos \varphi, \quad e_s(t) = r \cos \varphi \quad (ب)$$

$$e_i(t) = r \cos \varphi + r \sin \varphi, \quad e_s(t) = \cos \varphi + \sin \varphi \quad (پ)$$



شکل مسئله ۱۰۲

حل : (الف) - در این حالت به علت تقارن  $V_A = V_C = 0$  می باشد و با احتساب نقاط

مدار  $D$  در حالت دایرسی سینوسی و با  $\omega = 2\pi = 62$  بصورت زیر خواهد شد

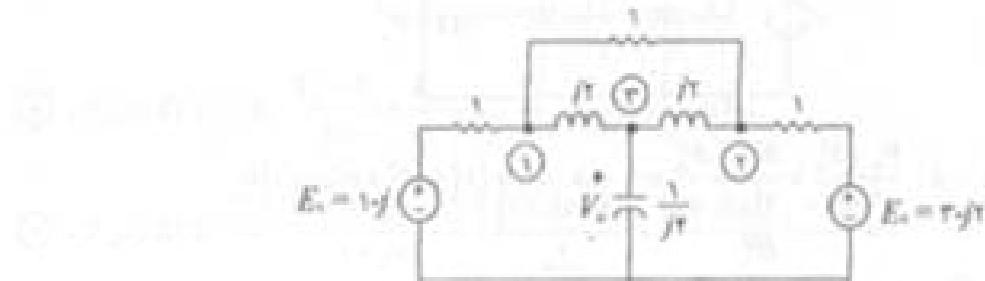


$$\rightarrow V_o = \frac{\frac{1}{j\omega C}}{\frac{1}{R} + j + \frac{1}{j\omega C}} (t) = \frac{\frac{1}{j\omega C}}{-\tau + j\omega} = \sqrt{60} \angle -117^\circ / \tau^\circ \rightarrow v_o(t) = \sqrt{60} \cos(62t - 117^\circ / \tau^\circ)$$

ب - به علت مختف العلاوه بودن متبع و نیز تقارن مدار لذا اگر آنها در تولید را برابر و مختف العلاوه بوده و

در نتیجه  $V_1 = V_2$  می باشد بنابراین در این حالت  $V_1 = V_2 = V_0$  خواهد بود

ب - در این حالت ها بدست اوردن لازم است متابع مدار را بصورت زیر رسم کنیم



$$\textcircled{1} \cdot f_{\text{کل}} KCL \rightarrow \frac{V_1 - (1-j)}{\sqrt{1-j^2}} + \frac{V_1 - V_2}{j\omega} + \frac{V_2 - V_0}{j\omega} = 0 \rightarrow (1+j\omega)V_1 - j\omega V_2 - V_0 = 1 - j$$

$$\textcircled{2} \cdot f_{\text{کل}} KCL \rightarrow \frac{V_1 - (\tau - j\theta)}{\sqrt{1-j^2}} + \frac{V_1 - V_2}{j\omega} + \frac{V_2 - V_0}{j\omega} = 0$$

$$\rightarrow -j\omega V_1 + (1+j\omega)V_2 - V_0 = \tau - j\theta$$

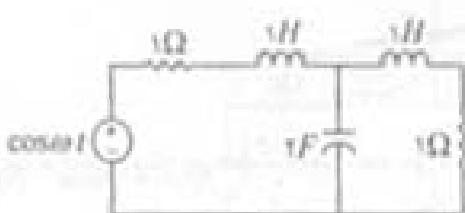
$$\textcircled{3} \cdot f_{\text{کل}} KCL \rightarrow \frac{V_2 - V_1}{j\omega} + \frac{V_2 - V_0}{j\omega} + \frac{V_0}{j\omega} = 0 \rightarrow V_1 + V_2 + j\omega V_0 = 0$$

$$\rightarrow V_2 = \begin{vmatrix} 1+j\omega & -j\omega & 1-j\omega \\ -j\omega & 1+j\omega & 1-j\omega \\ 1 & 1 & 0 \end{vmatrix}^{-1} \begin{matrix} -1\omega - j\omega \\ -j\omega + j\omega \\ 0 \end{matrix} = \frac{-1\omega - j\omega}{-j\omega + j\omega} = \frac{0\pi/4 \angle -180}{\pi\pi/4 \angle 180} = .1\pi\angle -90^\circ$$

$$\rightarrow V_2(t) = .1\cos(\omega t - 90^\circ)$$

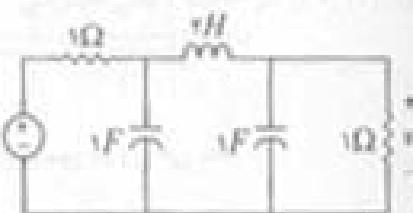
### مسائل

و لازم را در مورد حساب کرد و رفتار فیلتری آنها را توجه پنجه



(a)

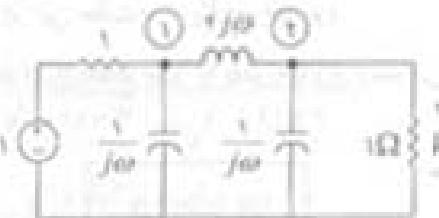
شکل مسئله ۱۰۷



(b)



حل : اگر شکل مسئله در حالت داینامیکی و فرکانس (اقوی) آن را بصورت زیر می‌باشد



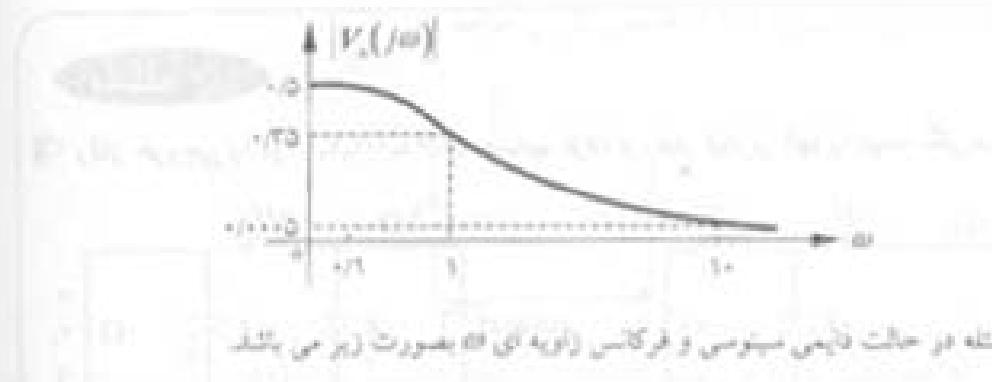
$$\textcircled{1} \quad \text{از KCL} \rightarrow \frac{V_o - V_1}{j\omega} + \frac{V_o}{j\omega} + \frac{V_o}{j\omega} = 0 \Rightarrow V_1 = (1(j\omega)^2 + 2j\omega + 1)V_o$$

$$\textcircled{2} \quad \text{از KCL} \rightarrow \frac{(1(j\omega)^2 + 2j\omega + 1)V_o - 1}{j\omega} + \frac{(1(j\omega)^2 + 2j\omega + 1)V_o}{j\omega} \\ + \frac{(1(j\omega)^2 + 2j\omega + 1)V_o - V_o}{j\omega} = 0$$

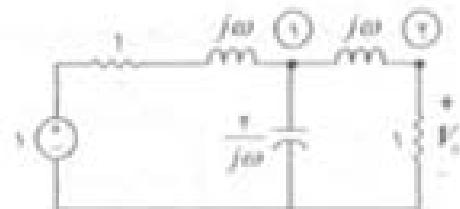
$$\rightarrow V_o(j\omega) = \frac{1}{1(j\omega)^2 + 2(j\omega)^2 + 2j\omega + 1} = \frac{1}{1 + 2\omega^2 + j(2\omega + 1)}$$

$$= \begin{cases} 1/j\omega & \omega = 0 \\ \frac{1}{1/\sqrt{2} + j/(\sqrt{2})} = j\omega \angle -11^\circ & \omega = \sqrt{2} \\ \frac{1}{-1 + j1} = j\omega \angle -175^\circ & \omega = 1 \\ \frac{1}{-1/\sqrt{2} + j/(\sqrt{2})} = j\omega \angle 11^\circ & \omega = \sqrt{2} \end{cases}$$

در شکل زیر رسم شده است که نشان می‌زند که بین  $|V_o(j\omega)|$  و  $\omega$  این گذرهای است



ب - شکل مسئله در حالت داینامیکی و فرکانس (اقوی) آن را بصورت زیر می‌باشد



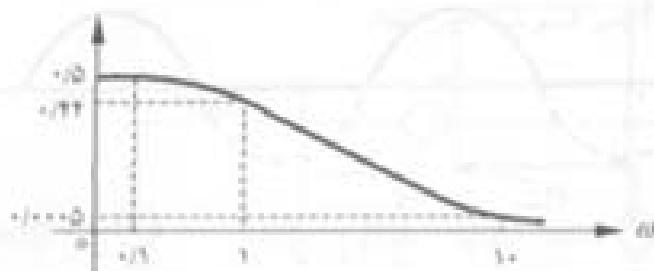
$$\textcircled{1} \text{ } \rightarrow \text{KCL} \rightarrow \frac{V_o - V_s}{j\omega} + \frac{V_o}{R} = 0 \rightarrow V_o = (1 + j\omega) V_s$$

$$\textcircled{2} \text{ } \rightarrow \text{KCL} \rightarrow \frac{(1 + j\omega)V_o - 1}{1 + j\omega} + \frac{(1 + j\omega)V_o}{j\omega} + \frac{(1 + j\omega)V_o - V_s}{j\omega} = 0$$

$$\rightarrow V_o(j\omega) = \frac{1}{(j\omega)^2 + r(j\omega)^2 + 2j\omega + 1} = \frac{1}{(1 - \tau\omega^2) + j(2\omega - \omega^2)}$$

$$= \begin{cases} \frac{1}{r} = 1/\Omega & \Rightarrow \omega = \infty \\ \frac{1}{r/\tau\Omega + j\cdot/\Omega} = -j\Omega \angle -90^\circ & \Rightarrow \omega = 1/\Omega \\ \frac{1}{1 + j\frac{1}{\tau}} = \sqrt{11} \angle -88^\circ & \Rightarrow \omega = \sqrt{\tau} \\ \frac{1}{-1\Omega^2 - j\Omega\Omega} = j... \Omega \angle 45^\circ & \Rightarrow \omega = \sqrt{\tau} \end{cases}$$

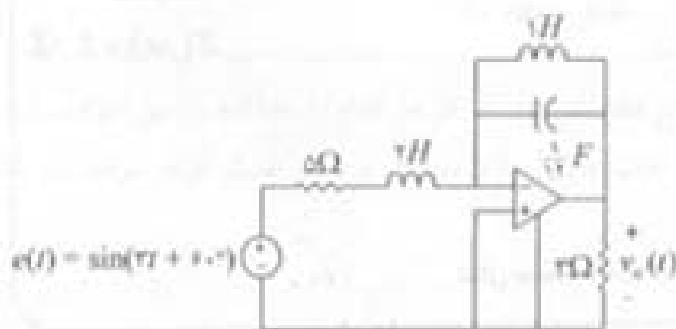
پارامتر سودار  $|V_o(j\omega)|$  بصورت زیر مشوهد بود که سودار آندزه یک پلیکتر باشیم گذرا اسنه



۲-۱-۳-۴-۵-۶-۷-۸-۹-۱۰

۱-۸-۹-۱۰

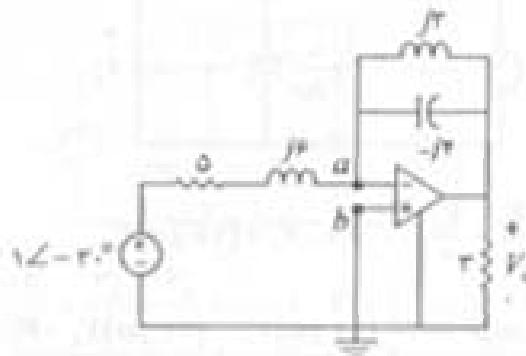
$\textcircled{1} \text{ } \tau_o(t)$  در حالت دایس سینوس  
تعیین کنید.



شکل مسئله ۱-۸



حل : در حالت دایم سیستم مدار بصرورت زیر خواهد بود



با فرض اینکه آن بودن آب انب  $V_a = V_b = 0$  بود و خواهیم داشت

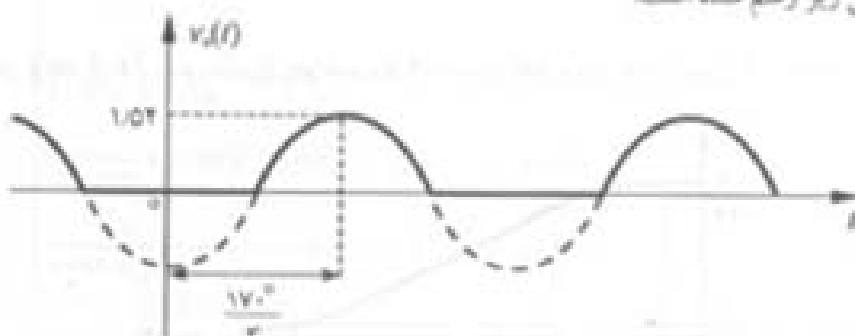
$$\textcircled{a} \text{ برای } KCL \rightarrow \frac{-V_s - V_a}{R + j\omega} + \frac{-V_a}{j\omega} + \frac{-V_a}{-j\omega} = 0$$

$$\frac{V_a}{-j\omega} = \frac{V_s - V_a}{V_s R + j\omega} \rightarrow V_a = V_s \frac{V_s - V_a}{V_s R + j\omega} = \left( \frac{V_s}{V_s R} \right) V_s e^{-j\omega t} - V_s e^{-j\omega t} = V_s e^{-j\omega t}$$

$$= V_s \sin(\omega t - \pi/2) \rightarrow v_o(t) = V_s \sin(\omega t - \pi/2)$$

با دقت در مدار ملاحظه می شود که با پاس معنی آب انب (زمن شده است بنابراین همواره  $v_o(t) > 0$ ) خواهد

بود. یعنی این شکل زیر رسم شده است



**مساله ۱۰**

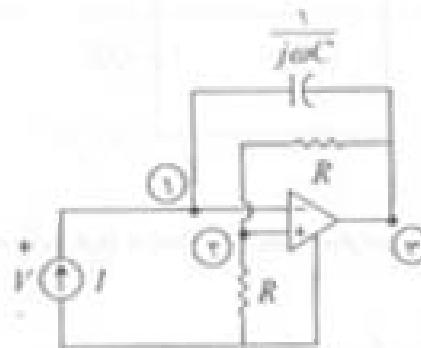
نحوه محاسبه  $Z(j\omega) = ?$

در مدار زیر مدار متناسب با فرکانس  $\omega$  می باشد

$Z(j\omega) \rightarrow$

شکل مسئله ۱۰

حل: این مسئله منبع جریان  $I$  را به دو سر ورودی وصل کرده و ولتاژ دو سر آن را محاسبه می‌کیم.



از توابع آن شکل فوق و با بر قاعده تقسیم ولتاژ داریم:

$$V_o = \frac{R}{R+R} V_i = \frac{V_i}{2} \quad , \quad V_i = V_o$$

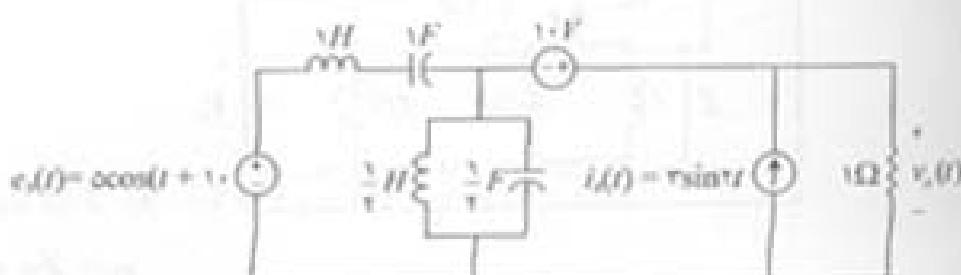
(فرضیه ای که در آن  $V_i = V_o$  بود) خواهیم داشت.

$$V_i = V_o \rightarrow \frac{V_o}{2} = V_o \rightarrow V_o = 0V$$

$$\textcircled{1} \quad \text{از KCL} \rightarrow -I + \frac{V_o - 0V}{j\omega C} \rightarrow Z(j\omega) = \frac{V_o}{I} = -\frac{1}{j\omega C} = \frac{1}{\omega C}$$

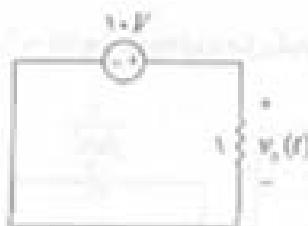
### مسأله ۱۱

Q)  $v_o(t)$  را در حالت دائمی مهندسی تعیین کنید.



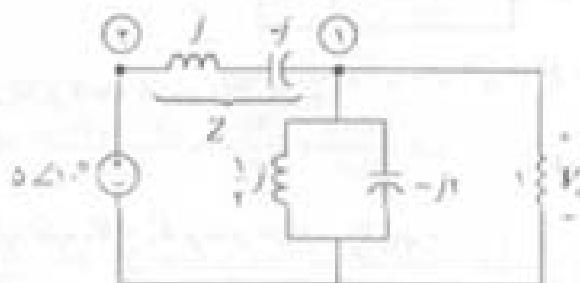
شکل مسئله ۱۱

حل: از آنجا که فرکانس زوایه ای متابع متغیر است لذا از هر کدام را جدا کنید بررسی خواهیم کرد  
لذا منبع ولتاژ  $V_o(t)$  را در نظر می‌گیریم در حالت دائمی خازن مدار باز و سلف آنسال کوتاه خواهد بود لذا  
مدار بضرورت زیر می‌باشد:



$$V_o(t) = V_s(t)$$

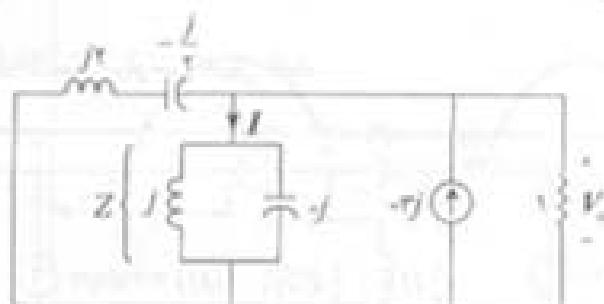
حال منع وکلز  $V_s(t)$  را مفتوح خواهیم کرد در حالت دائمی مبنوس با توجه به اینکه  $Z = 10\Omega$  می باشد مدار بصورت زیر خواهد شد



با توجه به شکل داریم

$$Z = j - j = \infty \rightarrow V_o = V_s \rightarrow V_s = 5 \angle 17^\circ \rightarrow v_o(t) = 5 \cos(t + 17^\circ)$$

در اوله اتر منع جریان  $I(t)$  را بروزی خواهیم کرد در حالت دائمی مبنوس با توجه به اینکه  $Z = \infty$  می باشد مدار بصورت زیر خواهد شد



با توجه به شکل داریم

$$Z = j/(j - j) = j/(j - j) = \frac{j}{j} = \infty \rightarrow I = 0$$

سایرین با بکارگیری قاعده تقسیم جریان خواهیم داشت

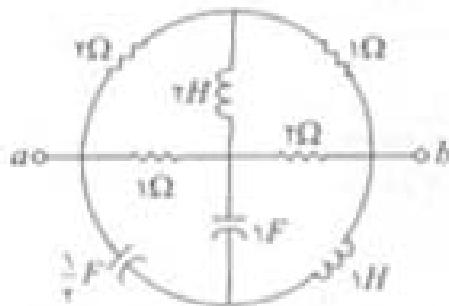
$$V_o = \frac{j\tau - \frac{I}{\tau}}{j\tau + \frac{I}{\tau}}(-\tau j) = \frac{\tau}{\tau + \tau j} = \tau/5 \angle 58^\circ/\tau \rightarrow v_o(t) = \tau/5 \cos(t - 58^\circ/\tau)$$

و در نهایت سایر قسمه جمع آثار وکلز خروجی مدار است با :

$$v_o(t) = v_o + 5 \cos(\omega t + \phi_0) + 1/5 \cos(\pi t - 5\pi/\tau^2)$$

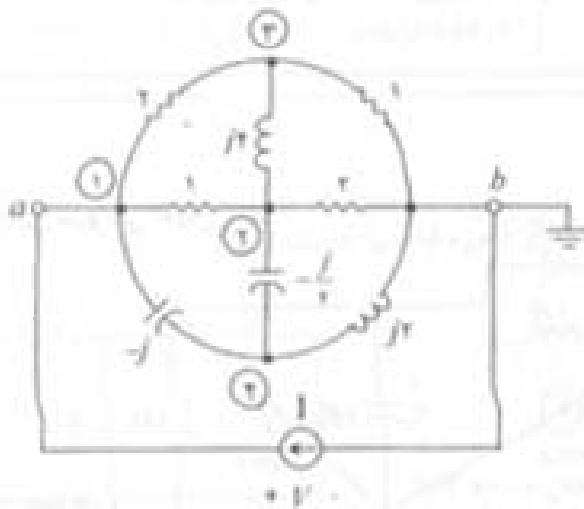
مسئله ۱۱۱

$$Z_{ab}(j\omega) = ?$$



مسئله ۱۱۱

حل: بدهن مکثور منع جریان از عایشی آرایه در سر a و b وصل کرده و وکتور دو سر آن را بدست می‌آوریم  
در حالت دائمی سیستم و در فرکانس زوایه ای  $\omega = 60$  مدار پیوست (زیر خواهد بود)



$$\textcircled{1} \quad \text{فرموده KCL} \rightarrow -I + \frac{V - V_a}{\tau} + \frac{V - V_b}{-j\tau} + \frac{V - V_c}{j\tau} = 0$$

$$\rightarrow (\tau + j\tau)V - iV_a - V_b - V_c - jV_c = \tau I$$

$$\textcircled{2} \quad \text{فرموده KCL} \rightarrow \frac{V_a - V}{\tau} + \frac{V_a - V_c}{j\tau} + \frac{V_a - V_b}{-j\tau} + \frac{V_a - V}{\tau} = 0$$

$$\rightarrow -j\tau V + (-\tau + j\tau)V_a - V_c + \tau V_b = 0$$

$$\textcircled{3} \quad \text{فرموده KCL} \rightarrow \frac{V_c - V}{\tau} + \frac{V_c - V_a}{j\tau} + \frac{V_c - V}{\tau} = 0 \rightarrow -iV - iV_a + (\tau + j\tau)V_c = 0$$



$$\textcircled{1} \text{ از f و KCL} \rightarrow \frac{V_1 - V}{-j} + \frac{V_1 - V_2}{j} + \frac{V_2 - v}{j\tau} = 0 \rightarrow jV + jV_1 - jV_2 = 0$$

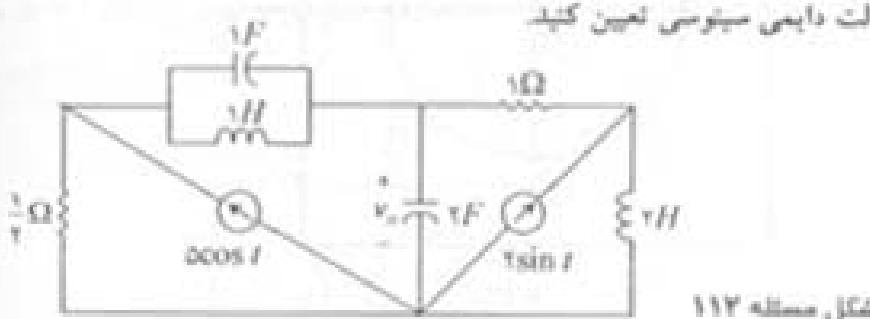
$$\Rightarrow V = \frac{\begin{vmatrix} jf & -j & -j \\ -j & -R + j\tau & -j \\ -j & -j & R \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} \tau + jf & -j & -j \\ -j & -R + j\tau & -j \\ -j & -j & R \end{vmatrix}} = \frac{j/\tau\tau + j\tau/R}{\tau/\tau\tau + j\tau/R} I$$

$$\Rightarrow Z(j\tau) = \frac{V(j\tau)}{I(j\tau)} = \frac{j/\tau\tau + j\tau/R}{\tau/\tau\tau + j\tau/R} = j/\tau\tau + j\cdot\tau/R \Omega$$

$$\Rightarrow Z = R + j\omega L \quad \Rightarrow \quad R = j\tau\tau\Omega \quad , \quad L = j\tau\tau\Omega H$$

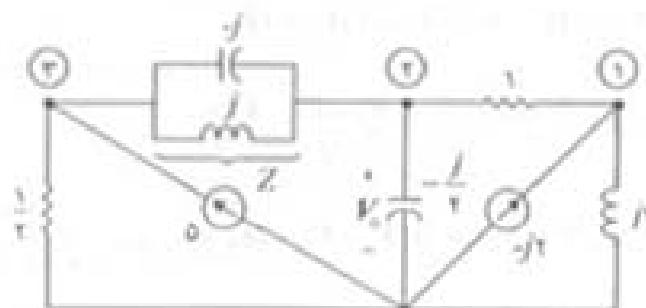
## ۱۱۲. مثال

$\textcircled{2}$  را در حالت دایس سیروس تعیین کنید



مکان مسئله ۱۱۲

حل: در حالت دایس سیروس و با توجه به اینکه  $1 = 00$  من بالاتر، مدار بصورت زیر خواهد بود

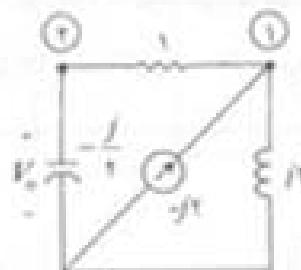


با توجه به شکل فوق داریم



$$Z = -j \parallel j = \frac{-j \times j}{-j + j} = \frac{j}{j} = \infty$$

حلولین دو سر ⑥ و ⑦ مدار باز بوده و مدار بصورت زیر خواهد شد



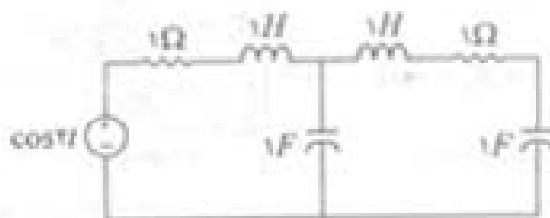
$$\textcircled{6} \text{ کسر KCL} \rightarrow \frac{V_1}{j} + \frac{V_2 - V_1}{\infty} = 0 \rightarrow V_1 = (1+jt)V_2$$

$$\textcircled{7} \text{ کسر KCL} \rightarrow \frac{(1+jt)V_2 - V_1}{\infty} + \frac{(1+jt)V_2}{jt} - jt = 0$$

$$\rightarrow V_2 = \frac{-t}{-t+jt} = 1/\sqrt{2} \angle \pi\pi/\pi^2 \rightarrow v_2(t) = 1/\sqrt{2} \cos(t + \pi\pi/\pi^2)$$

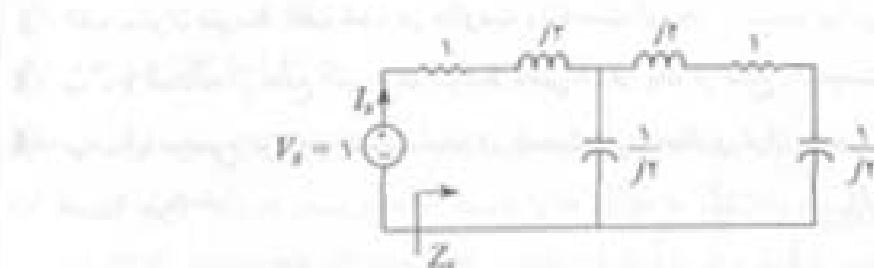
## مسئله ۱۱۳

ا) توان متوسط نکف شده و ذخیره شده را بدست آورید



شکل مسئله ۱۱۳

حل: در حالت دائمی سیستم و اینکه  $\omega = 0$  است مدار بصورت زیر خواهد شد

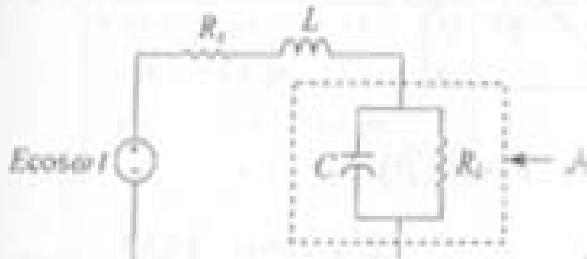


$$Z_p = 1 + jt + \left(\frac{1}{jt}\right) \parallel \left(jt + 1 + \frac{1}{jt}\right) = 1/\sqrt{2} + jt/\pi\pi$$

$$S = \frac{1}{t} V_i I_i = \frac{1}{t} V_i \left( \frac{V_i}{Z_i} \right) = \frac{V_i^2}{t Z_i} = \frac{|V_i|^2}{t Z_i} = \frac{1}{t(i/\tau\tau - j/\tau\gamma)}$$

$$\rightarrow S = i/\tau\lambda - j/\tau\gamma \rightarrow \begin{cases} \text{نوان متوسط نکف شده} & = i/\tau\lambda \text{ Var} \\ \text{ترکیبی متوسط نکف شده} & = i/\tau\gamma \text{ Var} \end{cases}$$

## مسئله ۱۱۳

(آ)  $R_{eq} L$  را جوان تعیین کنید که پیش‌زین

نوان به بار تحویل داده شود.

شکل مسئله ۱۱۳

حل: با توجه به شکل فوق داریم

$$Z_1 = R_s + j\omega L, \quad Z_2 = R_L \parallel \frac{1}{j\omega C} = \frac{R_L}{1 + j\omega R_L C} = \frac{R_L - j\omega R_L' C}{1 + \omega' R_L' C}$$

شرط اکتال نوان ماتریس  $Z_L$  برای مبارست در

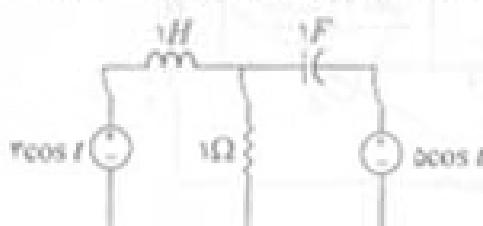
$$Z_1 = Z_2 \rightarrow \frac{R_L}{1 + \omega' R_L' C} - j \frac{\omega R_L' C}{1 + \omega' R_L' C} = R_s - j\omega L \rightarrow \begin{cases} R_s = \frac{R_L}{1 + \omega' R_L' C} \\ L = \frac{R_L' C}{1 + \omega' R_L' C} \end{cases}$$

## مسئله ۱۱۴

(آ) الف - نوان متوسط نکف شده در مقاومت را بدست اورید.

(ب) - با استفاده از جمع آثار نوان متوسط تانس از هر یک از متابع را بدست اورید.

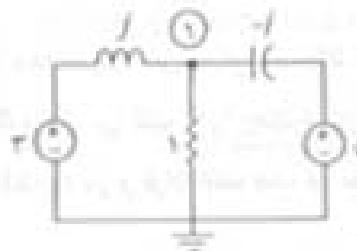
(پ) - آیا مجموع نواهای بدست آمده در قسمت (ب) مساوی نوان بدست آمده در قسمت (الف)



است؟ چرا؟

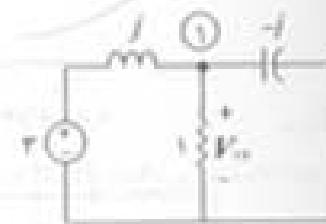
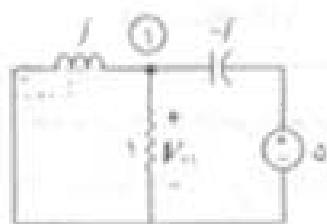
شکل مسئله ۱۱۴

حل: آنکه در حالت دایس سینوسی ( $\omega = 0$ ) نمودار مدار پیورت زیر می‌باشد:



$$\text{KCL} \rightarrow \frac{V_0 - r}{j} + \frac{V_0 - \delta}{-j} + \frac{V_0}{\lambda} = 0 \rightarrow V_0 = j\delta \rightarrow P_{\text{in}} = \frac{|V_0|^2}{jR} = \frac{\delta^2}{j\lambda R} = 1 \text{ W}$$

ب- در این حالت ترکیب کلیم از منابع را جداگانه در نظر می‌گیریم



$$\frac{V_0 - \delta}{-j} + \frac{V_0}{\lambda} + \frac{V_0}{j} = 0 \rightarrow V_0 = j\delta$$

$$\frac{V_0 - r}{j} + \frac{V_0}{\lambda} + \frac{V_0}{-j} = 0 \rightarrow V_0 = -jr$$

$$\rightarrow P_{\text{in1}} = \frac{|V_0|^2}{jR} = \frac{\delta^2}{j\lambda R} = \frac{10}{j} \text{ W}$$

$$\rightarrow P_{\text{in2}} = \frac{|V_0|^2}{jR} = \frac{r^2}{j\lambda R} = \frac{1}{j} \text{ W}$$

پ- مجموع توان های بدست آمده در قسمت (ب) عبارتست از:

$$P_{\text{in1}} + P_{\text{in2}} = \frac{10}{j} + \frac{1}{j} = 11 \text{ W}$$

که مساوی توان بدست آمده در قسمت آنکه پعن  $P_{\text{in}} = 1 \text{ W}$  بود است. این ایت که مدار مجموع دو بردار قطبی بر مجموع اندامه های آنها بود.

$$|V_0 + V_{\text{in}}| \neq |V_0| + |V_{\text{in}}|$$

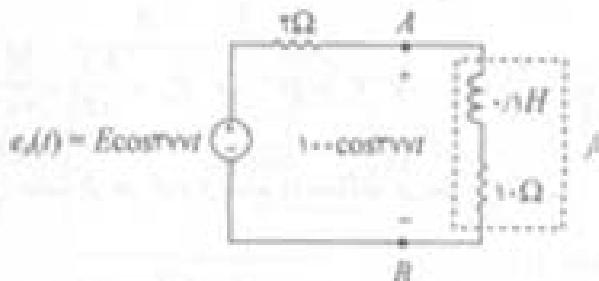
بس در محاسبه توان با استفاده از قطبی جمع اندامه باید دقت کنیم که بعد از محاسبه وکلارهای جریان هر عنصر پیس از عناصر مختلف باشد مجموع وکلارهای جریان های اندامه اورده و سپس در رابطه توان متوسط فراز دهیم در مورد این مسئله محاسبه صحیح توان متوسط با استفاده از قطبی جمع اندامه پیورت زیر خواهد بود.

$$P_{\text{in}} = \frac{|V_0 + V_{\text{in}}|^2}{jR} = \frac{|j\delta - jr|^2}{j\lambda R} = \frac{1}{j\lambda R} = 1 \text{ W}$$



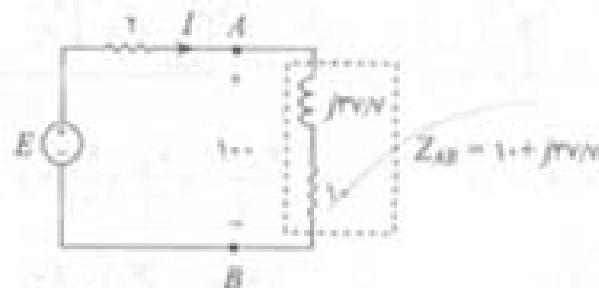
## مسئله ۱۱۶

- (آ) **الف** - نوان متوسط تحویل داده شده به بار، ضریب نوان و نوان تلف شده در مقاومت  $2\Omega$  را باید  
**ب** - خازن  $C$  را به دور سر  $A$  و  $B$  وصل می کنیم  $C$  را چنان تعیین کنید که ضریب نوان بار برابر باشد  
 نوان متوسط تحویل داده شده به بار و نوان تلف شده در مقاومت  $2\Omega$  را محاسبه و باقیست  
 (الف) مطابق کنید.



شکل مسئله ۱۱۶

حل: الف - در حالت دائمی مدار بصورت زیر خواهد بود



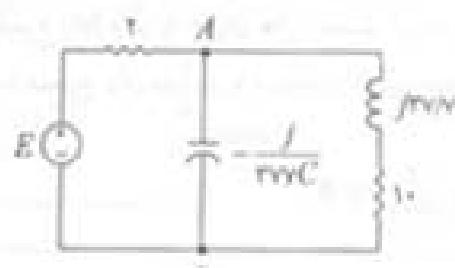
$$S_{AB} = \frac{|V_{AB}|^2}{Z_{AB}} = \frac{(1+1)^2}{1+(1+2j\Omega)/2} = \pi^2/(\lambda + j(1\pi/\lambda)^2) \rightarrow P_{av(AB)} = \pi^2/\lambda W$$

$$\tan \phi = \frac{1\pi/\lambda^2}{\pi^2/\lambda \lambda} = \pi/\pi^2 \rightarrow \phi = 90^\circ \rightarrow \text{ضریب نوان} = \cos \phi = \cos 90^\circ = 0$$

نوان متوسط تلف شده در مقاومت  $2\Omega$  بصورت زیر بدست می آید

$$I = \frac{V_{AB}}{1+2j\Omega/2} \rightarrow P_{av(r)} = \frac{1}{2} R |I|^2 = \frac{1}{2} \times \pi \times \frac{1+1}{\sqrt{1+1+(2\pi/\lambda)^2}} = \pi/2\lambda W$$

ب - با اتصال خازن  $C$  به دور سر  $A$  و  $B$  مدار بصورت زیر خواهد شد





من داشتم که نویان در این حالت نویان تحریل داده شده به دور سر  $AB$  برابر است با :

$$S_{AB} = \frac{(\dots)^2}{\pi(1-j\pi/\nu)} + j\left(\frac{(\dots)^2}{\pi\nu C}\right) = \pi\pi/\nu A + j\left(\pi\pi/\nu F - 1885 \times 10^6 C\right)$$

شرط اینکه ضرب فلزات برابر یک شود عبارت است از :

$$\cos\phi = 1 \rightarrow \phi = 0$$

$$\tan\phi = \frac{\pi\pi/\nu F - 1885 \times 10^6 C}{\pi\pi/\nu A} = 0 \rightarrow \pi\pi/\nu F - 1885 \times 10^6 C = 0$$

$$\rightarrow C = \frac{\pi\pi/\nu F}{1885 \times 10^6} = 10/V \times 10^{-12} = 10/V \mu F$$

روض دوم : در حالت کلی برای افزایش ضرب فلزات از  $\cos\phi \approx \cos\theta$  نویان عازم لازم از رابطه زیر داشت

من آن:

$$Q_c = P(\tan\phi_c - \tan\phi_s)$$

در این مسئله داریم

$$\tan\phi_c = \pi/\nu F, \cos\phi_c = 1 \rightarrow \tan\phi_s = 0 \rightarrow Q_c = \pi\pi/\nu A(\pi/\nu F - 0) = \pi\pi/V$$

$$\rightarrow Q_c = \frac{|V_i|}{\pi X_s} \rightarrow \pi\pi/V = \frac{\pi\pi}{\pi X_s}$$

$$\rightarrow X_C = \pi\pi/V, \quad X_C = \frac{1}{C\nu} \rightarrow \pi\pi/V = \frac{1}{C \times \nu \pi} \rightarrow C = 10/10 \mu F$$

محضن داریم

$$\rightarrow S_{AB} = \pi\pi/\nu A, \quad S_{AB} = \frac{1}{2}VT \rightarrow |I| = \frac{\pi|S_{AB}|}{|V|} = \frac{\pi \times \pi\pi/\nu A}{\nu} = 1/10 A$$

$$\rightarrow P_{av(I)} = \frac{1}{2}R|I|^2 = \frac{1}{2} \times \pi \times (1/10)^2 = 1/\nu V W$$

خلاصه من شدم که نویان منوط تحریل به بار تغیری تکریه ولی نویان تلف شده در مدارت  $\Omega$  بسیار کمتر

شده است

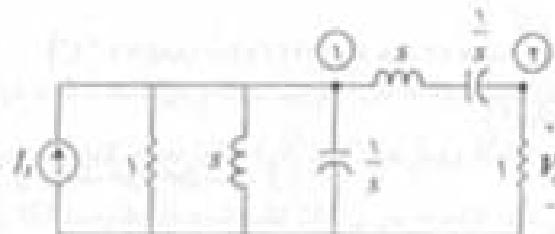
### مسئله ۱۱۷

$H(j\omega) = \frac{V_o}{I_i}$  را مصحاب و ردکار فیلتری مدار و فرکانس نفع آن را تعیین کند



شکل مسئله ۱۱۷

حل: با فرض  $\int \omega = 3$  مدار در حالت داهم سریع سرعت زیر خواهد بود



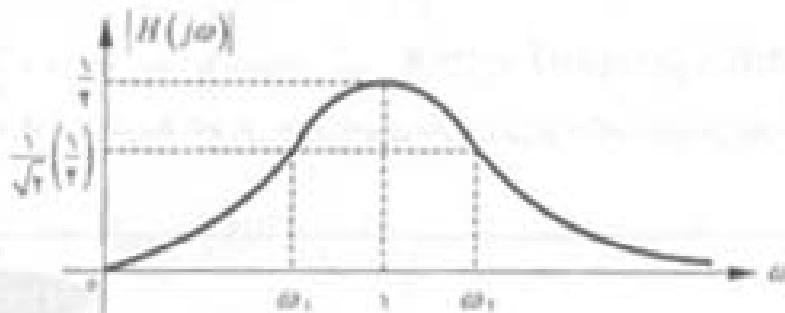
$$\textcircled{1} \cdot \text{f. KCL} \rightarrow \frac{V_1 - V_0}{\frac{1}{j\omega}} + \frac{V_0}{R} = 0 \rightarrow V_1 = \frac{j' + j + 1}{j} V_0$$

$$\textcircled{2} \cdot \text{f. KCL} \rightarrow -I_1 + \frac{V_1}{R} + \frac{V_0}{j\omega} + \frac{V_0}{j} + \frac{V_0}{j + j' + 1} = 0 \\ \rightarrow -I_1 + \frac{j' + 1j' + 1j' + 1j + 1}{j} V_0 = 0$$

$$\rightarrow \frac{V_1}{I_1} = \frac{j'}{j' + 1j' + 1j' + 1j + 1} \rightarrow H(j\omega) = \frac{(j\omega)^2}{(j\omega)^2 + \tau(j\omega)^2 + \tau(j\omega)^2 + \tau(j\omega) + 1}$$

$$\rightarrow |H(j\omega)| = \frac{\omega^2}{\sqrt{(\omega^2 - \tau\omega^2 + 1)^2 + (\tau\omega - \tau\omega^2)^2}} = \begin{cases} \infty & \omega = 0 \\ \frac{1}{\sqrt{\tau}} & \omega = 1 \\ \infty & \omega \rightarrow \infty \end{cases}$$

نحویان نمودار  $|H(j\omega)|$  سرعت زیر می‌باشد که تعابیرگر یک فیلتر میان گذر است



در  $\omega/2\pi$  میزانه فرکانسی ای فلخ  $20 \text{db}$  خواهیم بود از

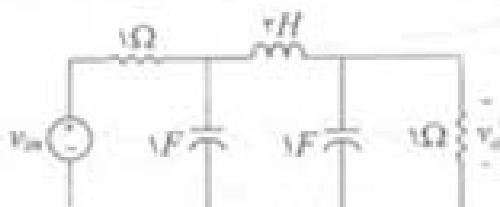
$$|H(j\omega)| = \frac{1}{\sqrt{\tau}} \max |H(j\omega)| \rightarrow \frac{\omega^2}{\sqrt{(\omega^2 - \tau\omega^2 + 1)^2 + (\tau\omega - \tau\omega^2)^2}} = \frac{1}{\sqrt{\tau}} \left(\frac{1}{\sqrt{\tau}}\right)$$

$$\rightarrow \omega_1 = \sqrt{2\pi} \quad , \quad \omega_2 = 1/\sqrt{\tau}$$



مسئله ۱۱۸

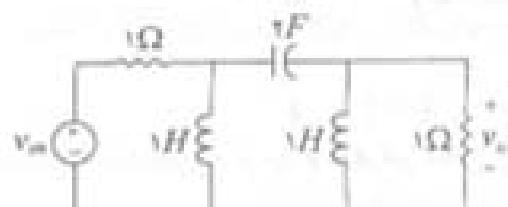
$H(j\omega) = \frac{V_o}{V_s}$  را برای هر یک از مدارها تعیین کنید و نوع رفتار فیلتری و فرکانس قطع آنها را بدست آورید.



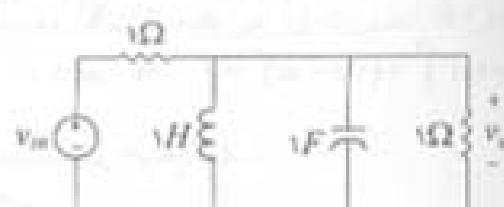
(ب)



(الف)



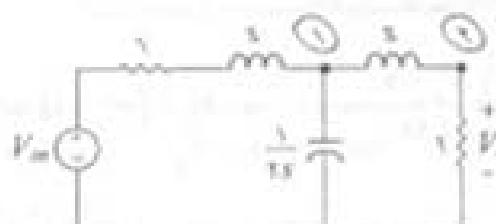
(د)



(پ)

شکل مسئله ۱۱۸

حل: الف - در حالت دائمی سینوسی و با فرض  $s = j\omega$  = جزء خودکاف بود.



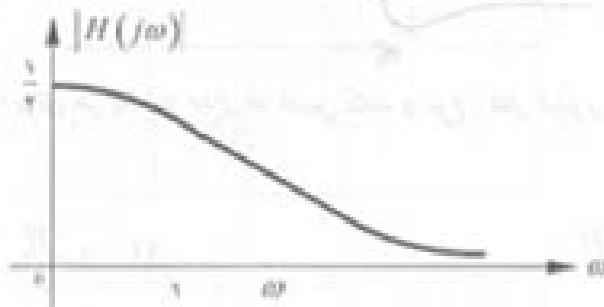
$$\textcircled{1} \text{ کسری KCL} \rightarrow \frac{V_o - V_s}{s} + \frac{V_o}{s} = 0 \rightarrow V_o = (s+1)V_s$$

$$\textcircled{1} \text{ کسری KCL} \rightarrow \frac{(s+1)V_s - V_s}{s} + \frac{(s+1)V_s}{s} + \frac{(s+1)V_s - V_s}{s+1} = 0$$

$$\rightarrow s(s^2 + s + 1) + s(s^2 + s + 1)s = s^2 \rightarrow H(j\omega) = \frac{V_o}{V_s} = \frac{1}{s^2 + s + 1}$$

$$\rightarrow |H(j\omega)| = \frac{1}{\sqrt{(1-\omega^2)^2 + (\omega)^2}} = \begin{cases} 1 & \omega = 0 \\ \infty & \omega \rightarrow \infty \end{cases}$$

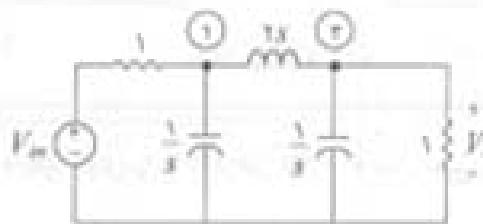
سایر این شرودر  $H(j\omega)$  بصرورت زیر است که نمایشگر یک دیتر یا یعنی گذراست



در ادامه به محاسبه فرکانس قطع ۳dB خواهیم پرداخت.

$$\begin{aligned} |H(j\omega)| &= \frac{1}{\sqrt{\tau}} \max |H(j\omega)| \rightarrow \frac{1}{\sqrt{(1-\tau\omega^2)^2 + (\tau\omega - \omega)^2}} = \frac{1}{\sqrt{\tau}} \left( \frac{1}{1} \right) \\ \rightarrow (1-\tau\omega^2)^2 + (\tau\omega - \omega)^2 &= \tau \quad \rightarrow \omega = 1 \end{aligned}$$

ب - در حالت دایس سینوس و با فرض  $\delta = j\omega$  مدار بصرورت زیر خواهد شد



$$\textcircled{1} \text{ برای KCL} \rightarrow \frac{V_o}{R_1} + \frac{V_o}{R_2} + \frac{V_o - V_i}{\tau_L} = 0 \quad \rightarrow V_i = (1_L' + 1_R + 1)V_o$$

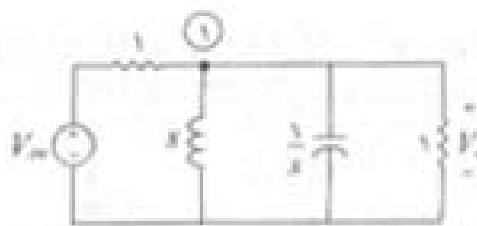
$$\textcircled{2} \text{ برای KCL} \rightarrow \frac{(1_R' + 1_S + 1)V_o - V_{in}}{R_2} + \frac{(1_R' + 1_S + 1)V_o}{\tau_C} + \frac{(1_S' + 1_R + 1)V_o - V_o}{\tau_L} = 0$$

$$\rightarrow (1_S' + 1_R' + 1_S + 1)V_o = V_{in} \rightarrow H(j\omega) = \frac{1}{\tau(j\omega)^2 + \tau(j\omega) + 1}$$

خلاصه من شود که نابع شکن  $H(j\omega)$  بذلت اند مذکوره فلت (الف) است بنابراین مدار یک دیتر یا یعنی

گذرا با فرکانس قطع  $\frac{rad}{sec}$  است

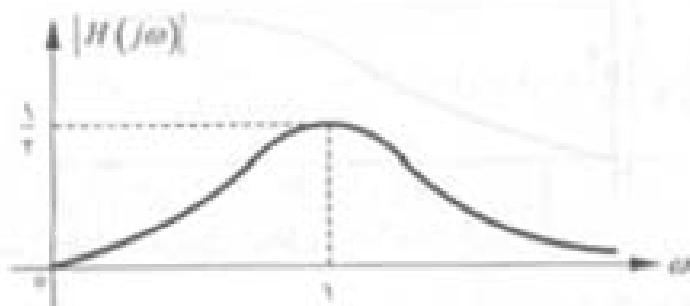
ب - در حالت دایس سینوس و با فرض  $\delta = j\omega$  مدار بصرورت زیر خواهد شد



$$\textcircled{1} \quad \text{اگر } KCL \rightarrow \frac{V_o - V_m}{R} + \frac{V_o}{j\omega} + \frac{V_o}{j\omega} + \frac{V_o}{R} = 0 \rightarrow (j^2 + j\omega + 1)V_o = j\omega V_m$$

$$\rightarrow H(j\omega) = \frac{j\omega}{(j\omega)^2 + j\omega + 1} \rightarrow |H(j\omega)| = \frac{\omega}{\sqrt{(1-\omega^2)^2 + \omega^2}} = \begin{cases} \omega & , \omega \rightarrow 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & , \omega = 1 \\ \omega & , \omega \rightarrow \infty \end{cases}$$

صورت زیر می باند که توان دارد یک فلتر میانگذر با فرکانس مرکزی  $\omega_0$  را در  $\frac{rad}{sec}$  بصرورت  $|H(j\omega)|$  نمایش داد.

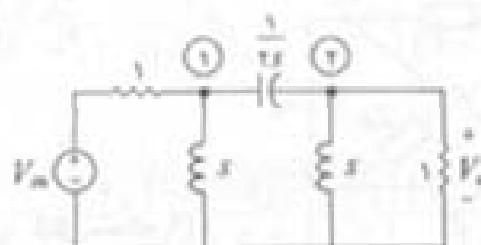


در این نمودار فرکانسی از نفع ۲db می افrem برداشت.

$$|H(j\omega)| = \frac{1}{\sqrt{2}} \max |H(j\omega)| \rightarrow \frac{\omega}{\sqrt{(1-\omega^2)^2 + \omega^2}} = \frac{1}{\sqrt{2}} \left(\frac{1}{1}\right)$$

$$\rightarrow \omega_0 = 1/\pi \quad , \quad \omega_0 = \pi/2$$

ث - در حالت داینامیکی میتوان در فرکانس  $\omega = j\omega_0$  صورت زیر خواهد شد:



$$\textcircled{2} \quad \text{اگر } KCL \rightarrow \frac{V_o}{R} + \frac{V_o}{j\omega} + \frac{V_o - V_m}{j\omega} = 0 \rightarrow V_o = \frac{j\omega^2 + j + 1}{j\omega^2} V_m$$

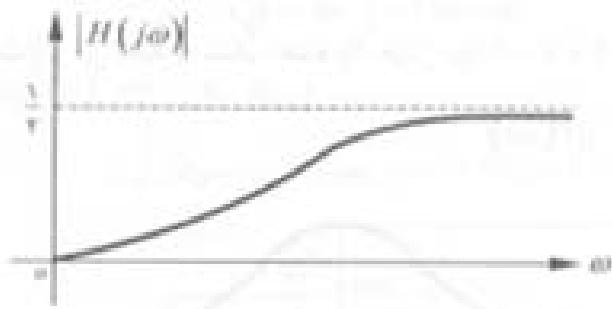


$$\textcircled{1} \text{ برای KCL} \rightarrow \frac{\tau s' + s + 1}{\tau s'} V_s - V_m = \frac{\tau s' + s + 1}{\tau s'} V_s - \frac{\tau s' + s + 1}{\tau s'} V_o = 0$$

$$\rightarrow \left( \frac{\tau s' + \delta s' + \tau s + 1}{\tau s'} \right) V_s = V_m \rightarrow H(j\omega) = \frac{j(j\omega)}{j(j\omega)^2 + \delta(j\omega)^2 + \tau j\omega + 1}$$

$$\rightarrow |H(j\omega)| = \frac{\tau \omega^2}{\sqrt{(1-\delta\omega^2)^2 + (\tau\omega - \tau\omega')^2}} = \begin{cases} \infty & , \quad \omega \rightarrow 0 \\ \frac{1}{\tau} & , \quad \omega \rightarrow \infty \end{cases}$$

باور این نتیجه  $|H(j\omega)|$  بعورت زیر است که یک فیلتر یا لگاریتمی مانند

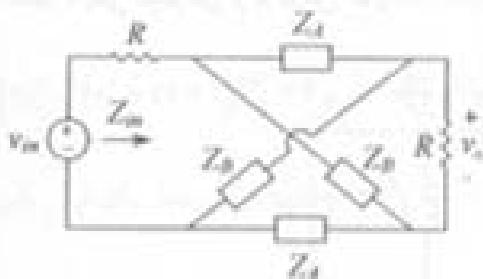


در ادامه به محاسبه فرکانس خروجی  $\omega_{out}$  پرداخت.

$$|H(j\omega)| = \frac{1}{\sqrt{1}} \max |H(j\omega)| \rightarrow \frac{\tau \omega^2}{\sqrt{(1-\delta\omega^2)^2 + (\tau\omega - \tau\omega')^2}} = \frac{1}{\sqrt{1}} \left( \frac{1}{\tau} \right) \rightarrow \omega = 1/\tau\delta$$

### مسئله ۱۱۴

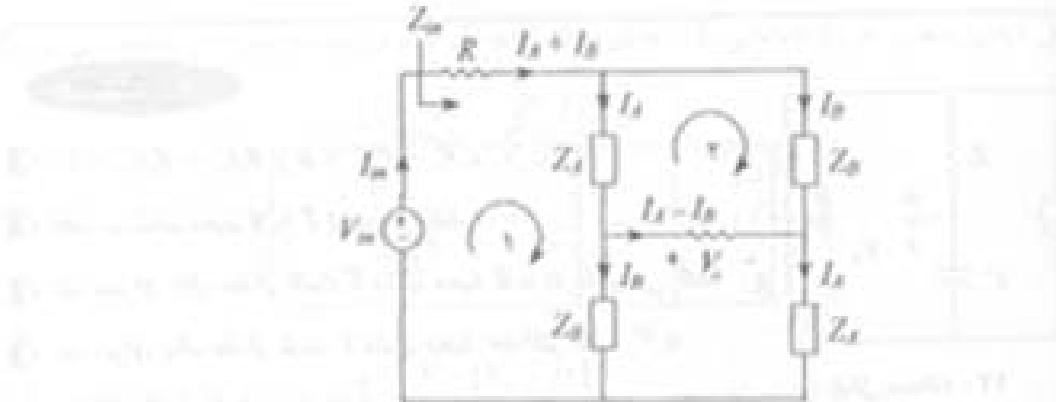
شاندیده  $Z_{in}$  متناسب با فرکانس  $\left( Z_s, Z_d = R \right)$  است.



$$\frac{V_o}{V_m} = \frac{1}{1 + R + Z_d}$$

شکل مسئله ۱۱۴

حل: مدار را من توان بعورت (بر رسم کرد که یک بیل) متعادل نمود.



$$\textcircled{1} \text{ ماده KVL} \rightarrow -V_m + R(I_x + I_y) + Z_d I_x + Z_s I_y = 0$$

$$\rightarrow (R + Z_d)I_x + (R + Z_s)I_y = V_m$$

$$\textcircled{2} \text{ ماده KVL} \rightarrow -Z_d I_x + Z_s I_y - R(I_x - I_y) = 0 \rightarrow (R + Z_s)I_x - (R + Z_d)I_y = 0$$

$$\rightarrow I_x = \frac{V_m}{\tau(R + Z_d)} \quad , \quad I_y = \frac{V_m}{\tau(R + Z_s)} \rightarrow I_m = I_x + I_y = \frac{V_m}{\tau} \left( \frac{1}{R + Z_d} + \frac{1}{R + Z_s} \right)$$

$$= \frac{V_m}{\tau} \left( \frac{R + Z_d + R + Z_s}{(R + Z_d)(R + Z_s)} \right) = \frac{V_m}{\tau} \left( \frac{2R + Z_d + Z_s}{R' + R(Z_d + Z_s) + Z_d Z_s} \right)$$

لطفاً ملاحظه کنید که  $Z_d Z_s = R'$  است و همچنان

$$I_m = \frac{V_m}{\tau} \left( \frac{2R + Z_d + Z_s}{R' + R(Z_d + Z_s)} \right) = \frac{V_m}{\tau R} \left( \frac{2R + Z_d + Z_s}{2R + Z_d + Z_s} \right) = \frac{V_m}{\tau R} \rightarrow Z_m = \frac{V_m}{I_m} = \tau R$$

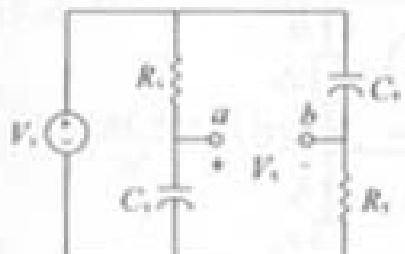
لذا می‌شود  $R'$  را باز محاسبه کرد اما  $R'$  را می‌توان برابر با

محاسبه می‌توان مرتب

$$V_x = R(I_x + I_y) = R \left( \frac{V_m}{\tau(R + Z_d)} + \frac{V_m}{\tau(R + Z_s)} \right) = \frac{RV_m}{\tau} \left( \frac{Z_d + Z_s}{(R + Z_d)(R + Z_s)} \right)$$

$$= \frac{RV_m}{\tau} \left( \frac{\frac{R'}{Z_d} + Z_s}{(R + Z_d)\left(\frac{R'}{Z_d} + Z_s\right)} \right) = \frac{V_m}{\tau} \left( \frac{R' - Z_s}{(R + Z_s)} \right) = \frac{V_m}{\tau} \left( \frac{(R - Z_s)(R + Z_s)}{(R + Z_s)} \right)$$

$$= \frac{V_m}{\tau} \left( \frac{(R - Z_s)}{R + Z_s} \right) \rightarrow \frac{V_x}{V_m} = \frac{1}{\tau} \frac{R - Z_s}{R + Z_s}$$



شکل مسئله ۱۷.۱

$$\angle V_o - \angle V_i = \phi \quad jR_s C_s = R_s C_o = T \quad (1)$$

الف - نشان دهد  $\phi$  با  $T$  نسبتی من کند

ب - برای یک مقاومت ثابت  $R$  نشان دهد  $\phi$  با  $\omega$  نسبتی من کند

ب - برای یک مقاومت ثابت  $T$  نشان دهد حداقل دامنه  $V_o$  به

حداکثر دامنه  $V_i$  نابهی از ۵۰ است.

حل : الف - با بر قاعده تقسیم ولتاژ داریم

$$V_o = \frac{\frac{1}{j\omega C_s}}{R_s + \frac{1}{j\omega C_s}} V_i = \frac{1}{1 + j\omega R_s C_s} V_i = \frac{1}{1 + j\omega T} V_i$$

$$V_o = \frac{R_s}{R_s + \frac{1}{j\omega C_s}} V_i = \frac{j\omega R_s C_s}{1 + j\omega R_s C_s} V_i = \frac{j\omega T}{1 + j\omega T} V_i$$

$$\rightarrow V_o = V_o - V_i = \left( \frac{1}{1 + j\omega T} V_i - \frac{j\omega T}{1 + j\omega T} V_i \right) = \frac{1 - j\omega T}{1 + j\omega T} V_i \rightarrow \frac{V_o}{V_i} = \frac{1 - j\omega T}{1 + j\omega T}$$

$$\rightarrow \phi = \angle V_o - \angle V_i = -\tan^{-1} \omega T - \tan^{-1} \omega T = -2 \tan^{-1} \omega T$$

پس این  $\phi$  با  $T$  نسبتی من کند

ب - با توجه به رابطه بدست آمده، برای  $\phi$  واضح است که اگر  $T$  ثابت باشد  $\phi$  با  $\omega$  نسبتی من کند

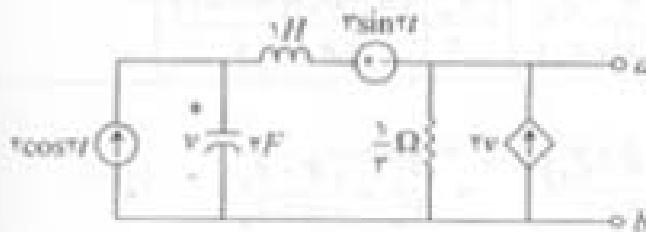
ب - با توجه به  $\frac{V_o}{V_i}$  پیشتر آمده داریم

$$\left| \frac{V_o}{V_i} \right| = \frac{\sqrt{1 + \omega^2 T^2}}{\sqrt{1 + \omega^2 T^2}} = 1$$

پس از اینکه  $T$  ثابت بود و  $\omega$  بستگی ندارد  $\left| \frac{V_o}{V_i} \right|$

### ۱۷.۲ مسئله

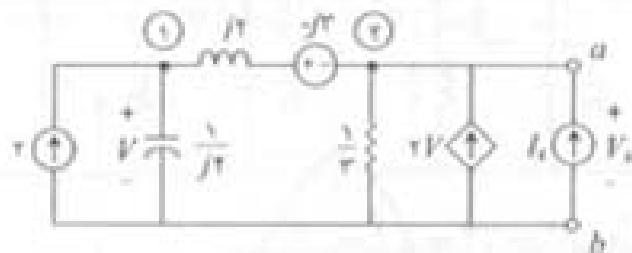
(۱) معادل توانی دو سر a, b از a بدست آورید. ( $\omega = \pi$ )



شکل مسئله ۱۷.۲



حل : بدهی مذکور میتوان از مادن  $I_1$  را به دو سر  $a$  و  $b$  وصل کرد و ولتاژ دو سر آن را بدست من آوریم



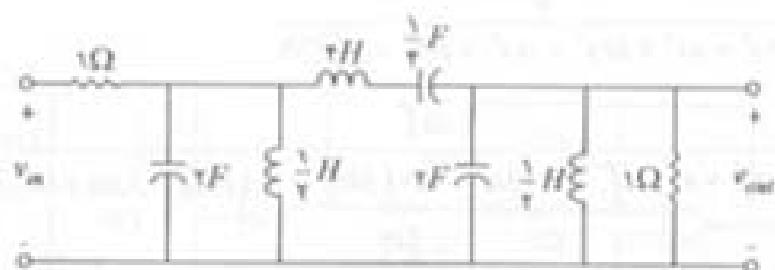
$$\left\{ \begin{array}{l} \textcircled{1} \text{ } \xrightarrow{\text{KCL}} -V + \frac{V - (V_1 - j\tau)}{j\tau} = 0 \rightarrow V_1 + \tau V = -j \\ \textcircled{2} \text{ } \xrightarrow{\text{KCL}} -I_1 - \tau V + \frac{V_1 + (V_1 - j\tau) - V}{\tau} = 0 \\ \rightarrow (\tau + j\tau)V_1 - (\tau + j\tau)V = j\tau I_1 + j\tau \end{array} \right.$$

$$\rightarrow V_1 = \frac{-j \quad \tau}{\begin{vmatrix} \tau + j\tau & -(\tau + j\tau) \\ \tau & \tau \end{vmatrix}} = \frac{-j\tau I_1 - \tau - j\tau}{-\tau - j\tau^2} = (\tau/\tau + j\cdot 1/\delta)I_1 + (\tau/\tau - j\cdot 1/\delta)$$

$$\rightarrow Z_{ab} = \tau/\tau + j\cdot 1/\delta \quad , \quad E_{ac} = \tau/\tau - j\cdot 1/\delta = \tau/\tau e^{j90^\circ} - j/\tau^2$$

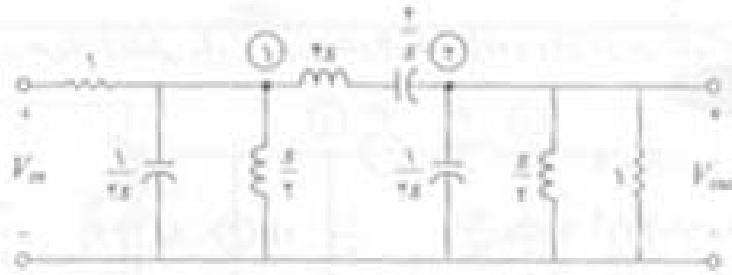
## مثال ۱۷۷

$H(j\omega)$  را تعیین و نوع رفتار فیلتری و فرکانس نطلع  $-3db$ - را تعیین کنید.



شكل مثاله ۱۷۷

حل : با فرض  $s = j\omega$  در حالت دائمی سیستم مذکور بصورت زیر خواهد بود



$$\textcircled{1} \rightarrow \text{KCL at } V_{in} \text{ node: } \frac{V_{out}}{Z_1} + \frac{V_{out}}{Z_2} + \frac{V_{out}}{Z_3} + \frac{V_{out} - V_{in}}{Z_4} = 0$$

$$\rightarrow \left( 1 + \frac{1}{Z_1} + \frac{1}{Z_2} + \frac{1}{Z_3} \right) V_{out} - \left( \frac{1}{Z_4} \right) V_{in} = 0$$

$$\textcircled{2} \rightarrow \text{KCL at } V_{out} \text{ node: } \frac{V_{in} - V_{out}}{Z_1} + \frac{V_{in}}{Z_2} + \frac{V_{in} - V_{out}}{Z_3} + \frac{V_{in} - V_{out}}{Z_4} = 0$$

$$\rightarrow \left( \frac{1}{Z_1} + \frac{1}{Z_2} + \frac{1}{Z_3} + \frac{1}{Z_4} \right) V_{in} - \left( 1 + \frac{1}{Z_1} + \frac{1}{Z_2} + \frac{1}{Z_3} \right) V_{out} = 0$$

$$\rightarrow V_{out} = \frac{\frac{1}{Z_1} + \frac{1}{Z_2} + \frac{1}{Z_3}}{1 + \frac{1}{Z_1} + \frac{1}{Z_2} + \frac{1}{Z_3} + \frac{1}{Z_4}} V_{in}$$

$$\rightarrow \frac{V_{out}}{V_{in}} = \frac{\frac{1}{Z_1} + \frac{1}{Z_2} + \frac{1}{Z_3}}{\frac{1}{Z_1} + \frac{1}{Z_2} + \frac{1}{Z_3} + \frac{1}{Z_4}}$$

$$H(j\omega) = \frac{(j\omega)^3}{\omega^3(j\omega)^2 + \lambda(j\omega)^2 + \omega^2(j\omega)^2 + \omega(j\omega)^2 + \omega^2(j\omega)^2 + \lambda j\omega + \omega^2}$$

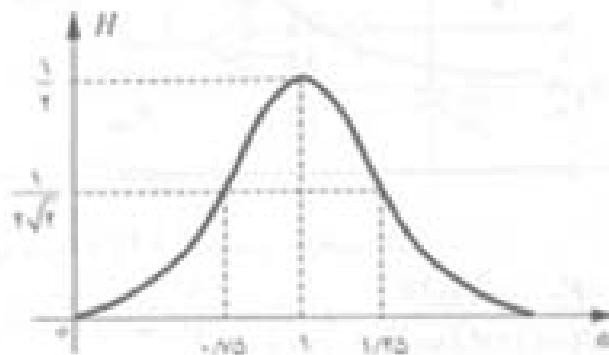
$$\rightarrow |H(j\omega)| = \frac{|j\omega|^3}{\sqrt[3]{\left(\lambda - 3\omega j\omega^2 + \omega j\omega^2 - \omega^3 j\omega^2\right)^2 + \left(\omega j\omega - 3\omega j\omega^2 + \omega j\omega^2\right)^2}}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \omega = 0, & \omega \rightarrow \infty \\ \omega = \pm \omega_0, & \omega \rightarrow 0 \end{cases}$$



پذیراین سردر  $|H(j\omega)|$  میتواند که تابع شکر یک فیلتر میانگذر است.

$$\frac{dH(j\omega)}{d\omega} = 0 \rightarrow \omega = 1 \rightarrow |H(j\omega)|_{\max} = |H(j\omega)|_{\omega=1} = \frac{1}{\sqrt{t}}$$



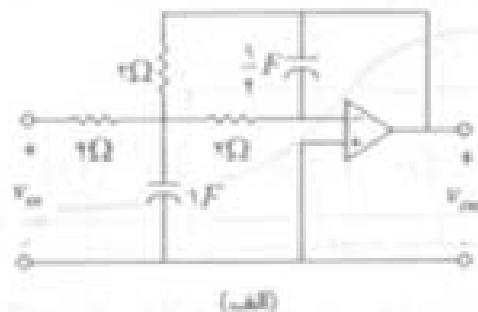
مری مصحابه فرکانس نفع  $\text{dB}$  میتوان نوشت:

$$|H(j\omega)| = \frac{1}{\sqrt{t}} |H(j\omega)|_{\max} = \frac{1}{\sqrt{t}} \rightarrow \omega = -1/\sqrt{t}, 1/\sqrt{t}$$

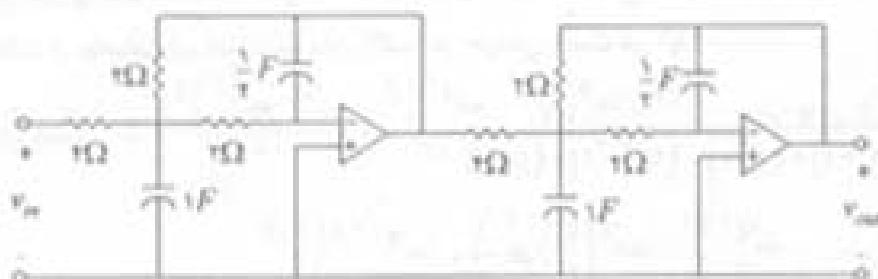
### مسئله ۱۷۷

(الف) مدار شکل (الف) را مصحابه و رفتار فیلتری آن را مشخص کند.

(ب) مدار شکل (ب) را تعیین و رفتار فیلتری مدار را مشخص کند.



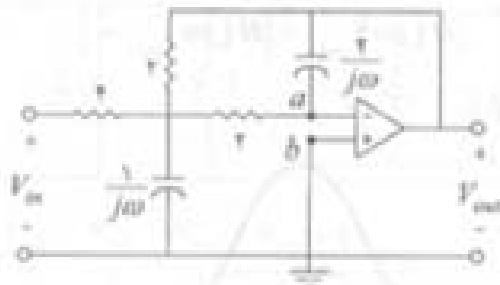
(الف)



(ب)

شکل مسئله ۱۷۷

حل : الف - در حالت دائمی سیستم مدار بصورت زیر می باشد



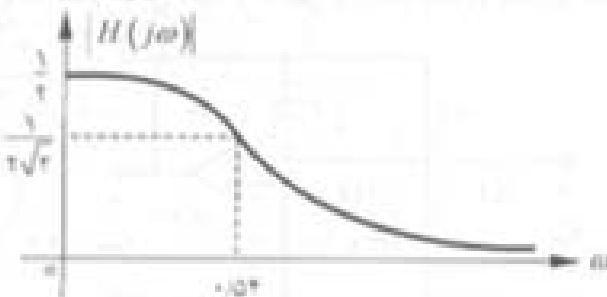
با فرض آنکه آن بودن آب نسبت  $V_o = V_b = 0$  خواهدم داشته

$$\textcircled{a} \text{ کمک KCL} \rightarrow \frac{-V_C}{\tau} + \frac{-V_{out}}{\tau} = 0 \rightarrow V_C = -j\omega V_{out}$$

$$\textcircled{c} \text{ کمک KCL} \rightarrow \frac{-j\omega V_{out} - V_b}{\tau} + \frac{-j\omega V_{out}}{\tau} + \frac{-j\omega V_{out} - V_{out}}{\tau} + \frac{-j\omega V_{out}}{\tau} = 0$$

$$\rightarrow H(j\omega) = \frac{V_{out}}{V_{in}} = \frac{1}{\tau\omega^2 + 1 + j\omega\tau} \rightarrow |H(j\omega)| = \frac{1}{\sqrt{(\tau\omega^2 + 1)^2 + (j\omega\tau)^2}} = \begin{cases} \frac{1}{\tau}, & \omega \rightarrow 0 \\ 1, & \omega \rightarrow \infty \end{cases}$$

پس این نمودار  $|H(j\omega)|$  بصورت زیر می باشد که نماینگر یک پیشتر یا پس گذشت است

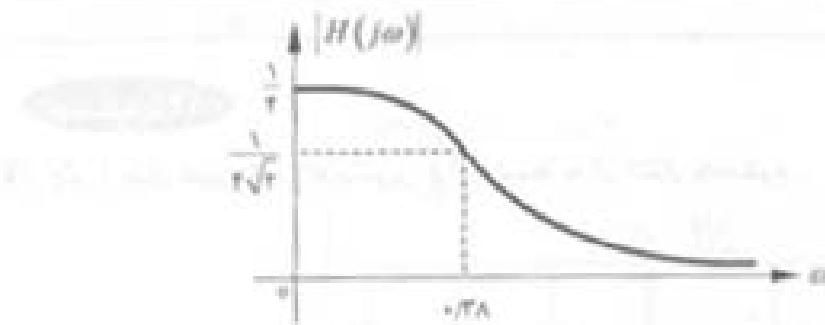


ب - مدار (ب) از دو مدار (الف) تشکیل شده که خروجی هر کس به ورودی دیگری وصل شده است و لذا تابع شبکه در این حالت از حاصل ضرب تابع شبکه مدار (الف) در خودش بدست می آید

$$H(j\omega) = \frac{1}{(\tau\omega^2 + 1)^2 + (j\omega\tau)^2} \times \frac{1}{(\tau\omega^2 + 1)^2 + (j\omega\tau)^2}$$

$$\rightarrow |H(j\omega)| = \frac{1}{\sqrt{(\tau\omega^2 + 1)^2 + (j\omega\tau)^2}} = \begin{cases} \frac{1}{\tau}, & \omega \rightarrow 0 \\ 1, & \omega \rightarrow \infty \end{cases}$$

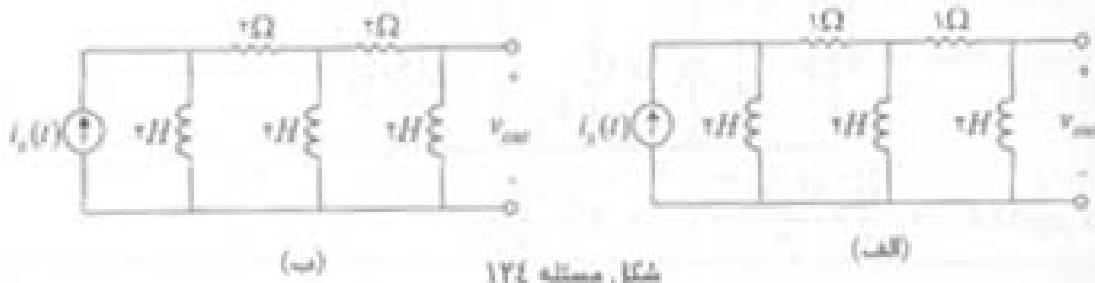
پس این نمودار  $|H(j\omega)|$  بصورت زیر می باشد که نماینگر یک پیشتر یا پس گذشت است



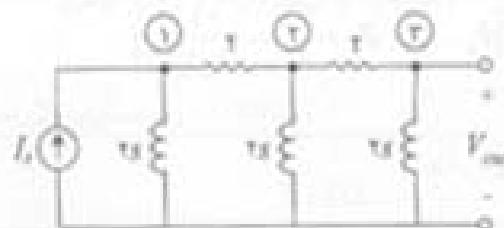
مسئله ۱۷۷

$$\text{در شکل (الف) مدار } H(j\omega) \text{ است } H(j\omega) = \frac{V_{out}}{V_{in}} = \frac{\alpha(j\omega)^3}{(j\omega)^3 + \beta(j\omega)^2 + \gamma(j\omega) + \delta} \quad (۱)$$

شکل (ب) را بدست آورید.



حل: با فرض  $\omega = j\omega$  مدار (ب) در حالت دایسین میتوسیس بصورت زیر خواهد بود:



$$\textcircled{1} \text{ برای KCL: } \frac{V_{out}}{\tau} + \frac{V_{out} - V_1}{\tau} = 0 \rightarrow V_1 = \frac{2+1}{2} V_{out}$$

$$\textcircled{2} \text{ برای KCL: } \frac{\frac{2+1}{2} V_{out} - V_{out}}{\tau} + \frac{\frac{2+1}{2} V_{out} - V_1}{\tau} + \frac{\frac{2+1}{2} V_{out} - V_1}{\tau} = 0 \rightarrow V_1 = \frac{2+1+1}{3} V_{out}$$

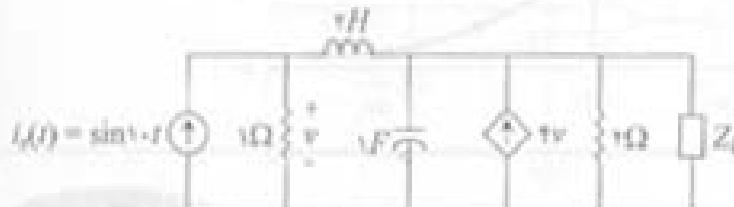
$$\textcircled{3} \text{ برای KCL: } -I_s + \frac{\frac{2+1}{2} V_{out}}{\tau} + \frac{\frac{2+1}{2} V_{out} - \frac{2+1}{3} V_{out}}{\tau} = 0$$

$$\rightarrow \frac{\frac{2+1}{2} + \frac{2+1}{3} + 1}{\tau} V_{out} = I_s \rightarrow H(j\omega) = \frac{\tau(j\omega)^3}{\tau(j\omega)^3 + \tau(j\omega) + 1}$$



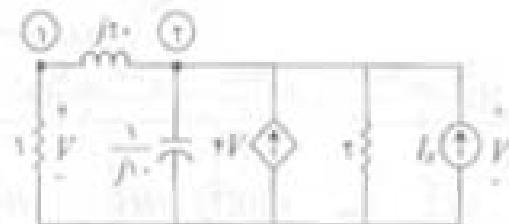
## مسئله ۱۷۵

الف - اهدالس  $Z_L$  را چنان تعیین کنید که بینترین توان متوسط به آن انتقال داده شود.



شکل مسئله ۱۷۵

حل: ابتدا اهدالس  $Z_L$  را باید در نظر گرفتن خود  $Z_L$  بدهست من اورم:



$$\textcircled{1} \text{) برای KCL: } \frac{V}{j\omega} + \frac{V - V_L}{j\omega} = 0 \rightarrow V = \frac{V_L}{1 + j\omega}$$

$$\textcircled{2} \text{) برای KCL: } \frac{V_L}{j\omega} + \frac{V_L}{j\omega} - 4 \left( \frac{V_L}{j\omega} \right) + \frac{V_L}{1} - I_L = 0$$

$$\rightarrow (-4 - j\omega) V_L = (1 + j\omega) I_L \rightarrow Z_L = \frac{V_L}{I_L} = \frac{1 + j\omega}{-4 - j\omega}$$

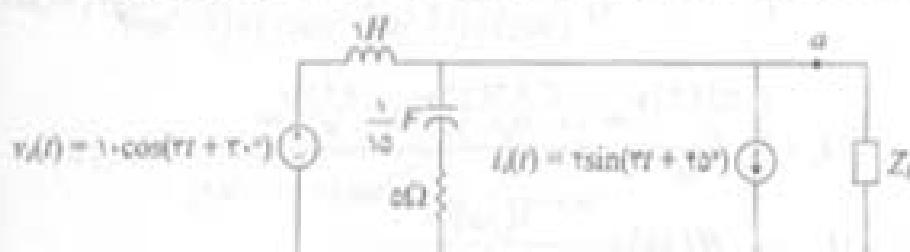
شرط اندک توان متوسط  $Z_L$  باز است:  $\Rightarrow$

$$Z_L = \bar{Z}_L \rightarrow Z_L = 1 + j\omega$$

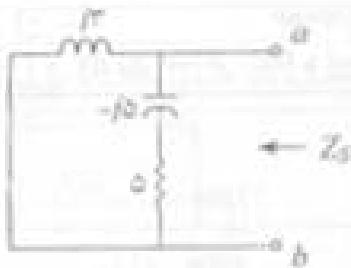
## مسئله ۱۷۶

الف - اهدالس  $Z_L$  را چنان انتخاب کنید که بینترین توان متوسط به آن انتقال داده شود.

ب - با استفاده از عناصر  $R$  و  $L$  و  $C$  مداری طراحی کنید که نشان دهنده اهدالس  $Z_L$  باشد.



حل : اگر  $-j\omega C$  بدهندگی در سر  $a$  و  $b$  را بدون در نظر گرفت،  $Z_L$  بذلت من لورین



$$Z_L = j\tau \parallel (a - j\omega) = \frac{j\tau \times (a - j\omega)}{j\tau + a - j\omega} = \frac{a\omega + j\tau\omega}{\omega - j\tau} = a/\omega + j\tau/\omega$$

شرط انتقال نویان مانکنیم عبارتست از

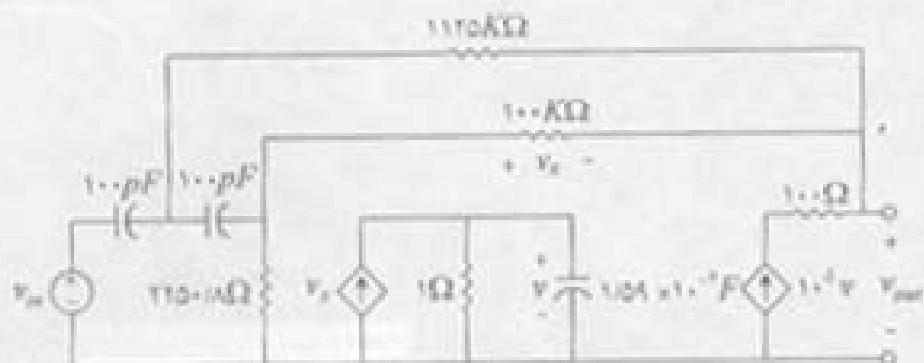
$$Z_L = Z_S \rightarrow Z_L = a/\omega + j\tau/\omega$$

ب = برای ساخت نمودار  $Z_L$  من، نویان از یک مدار مذکورت  $R$  سری با محضن  $C$  استفاده کرد که مذکورت زیر بذلت من آید.

$$Z_L = R + \frac{1}{j\omega C} = R - \frac{1}{\tau C} = a/\omega + j\tau/\omega \rightarrow \begin{cases} R = a/\omega \\ \frac{1}{\tau C} = \tau/\omega \end{cases} \rightarrow C = 1/\sqrt{\omega R}$$

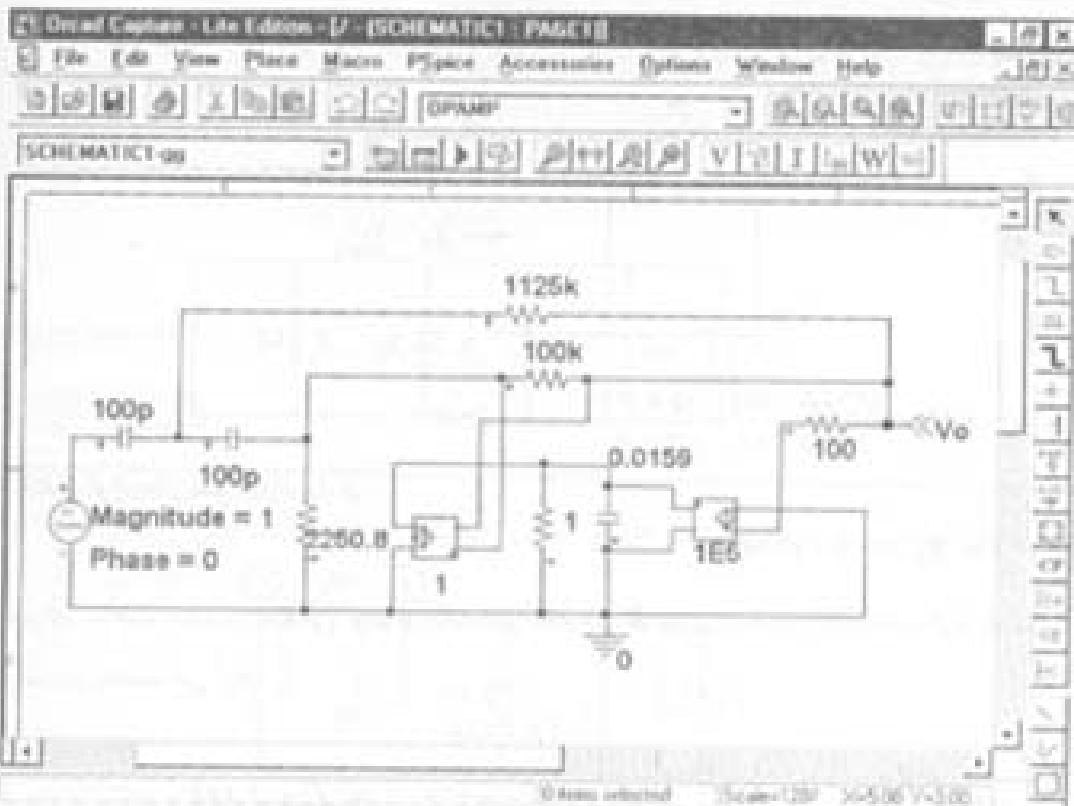
### ۱۷۷

با استفاده از ابیاس  $H(j\omega) = \frac{V_{out}}{V_{in}}$  را درس کرد و رفتار فیلتری مدار را متخصص کند



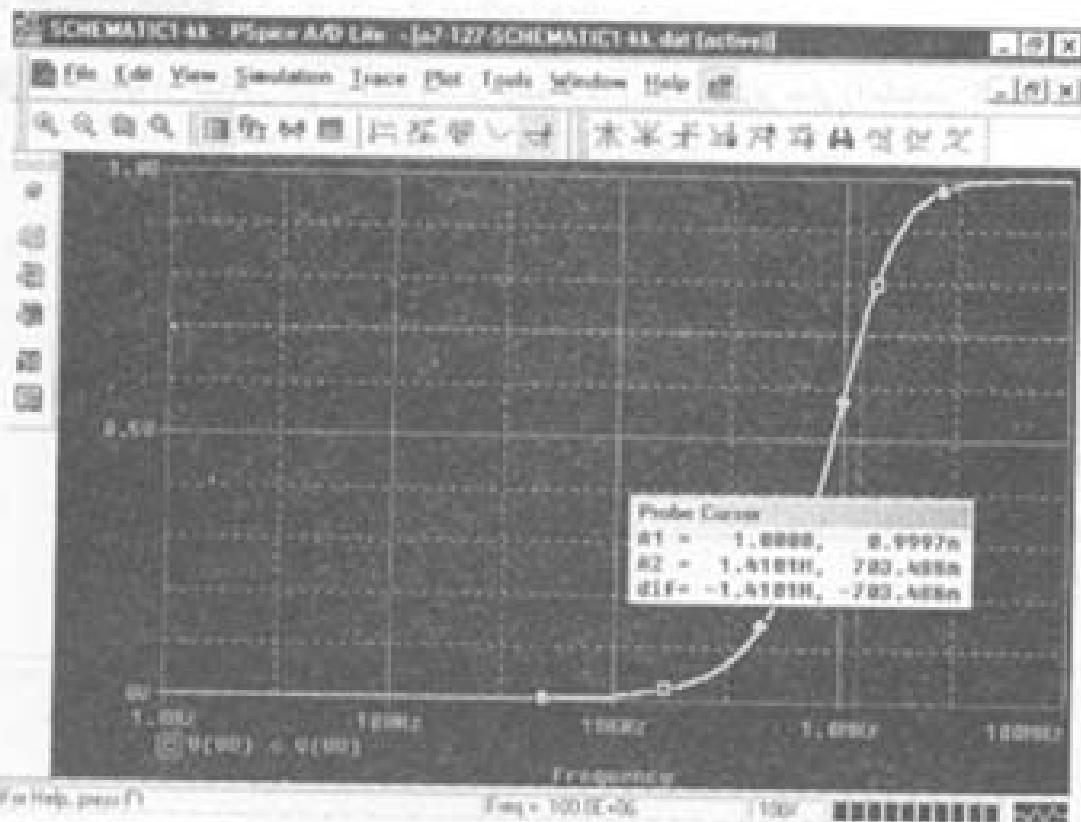
شکل مسئله ۱۷۷

حل : این دو مدار شناختیک زیر را درس می کنیم که در آن  $\angle \omega = 90^\circ$  در نظر گرفته شده است.



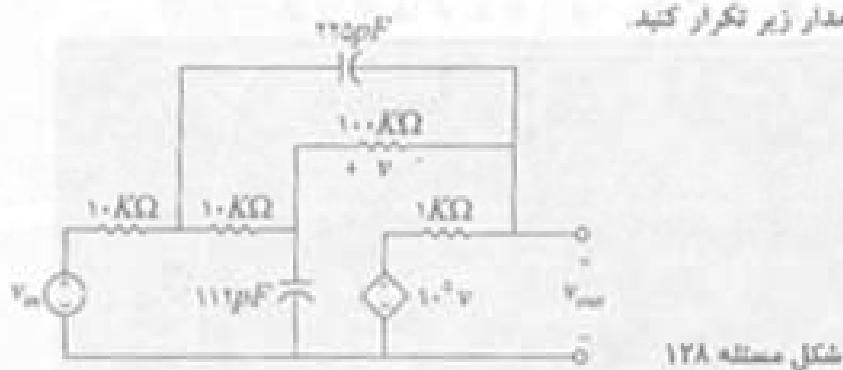
ا) جزی تجزیه کنونی پیورت  $H(j\omega)$  که برای  $V_{in}$ ، Ac Sweep است پیورت زیر داشت شرایط اندیش

یک پیور پلاکلر با فرکانس دصل  $= 1/2\pi M\Omega = 1/2\pi \times 10^6 \text{ rad/sec}$



مسئله ۱۷A

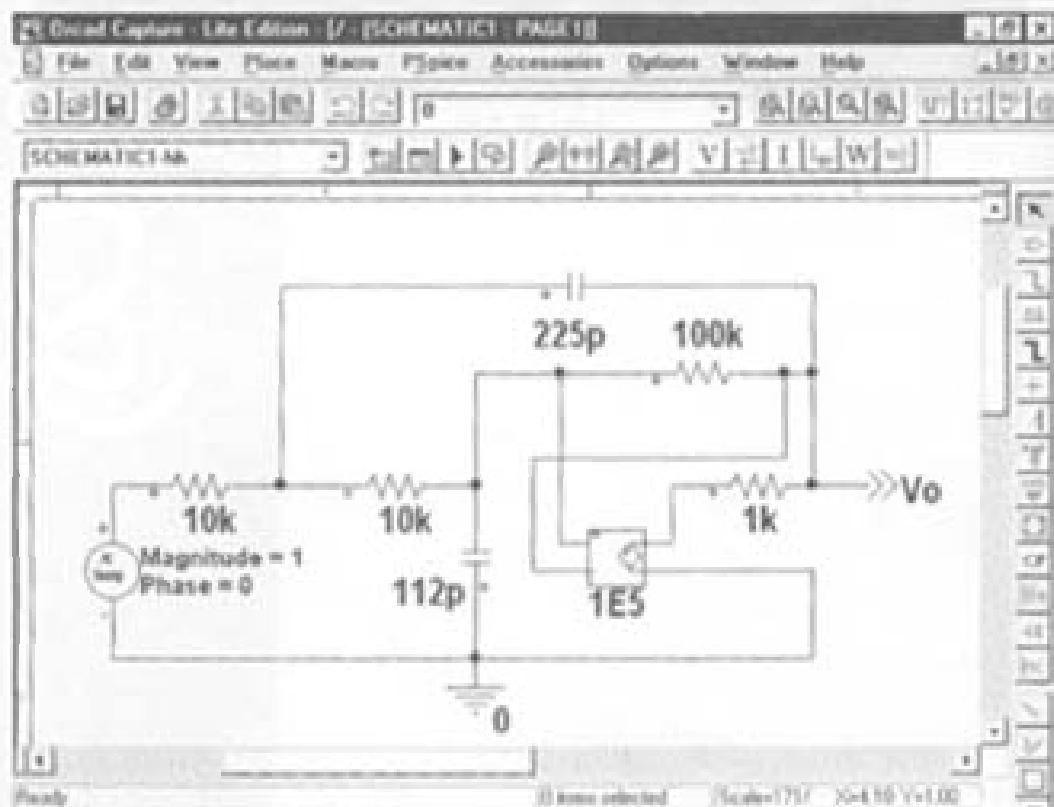
۱) مسئلہ ۱۷A را برای مدار زیر تکرار کنید.



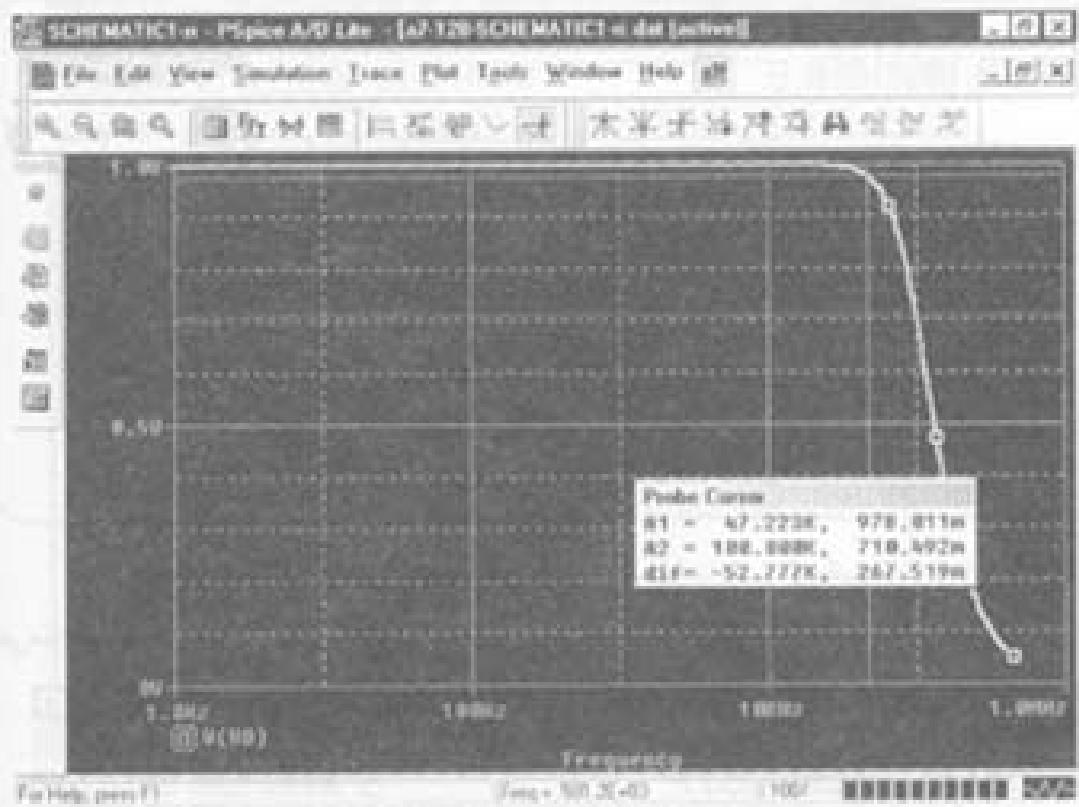
مسئله ۱۷A

حل: مسئله مسئله قبل با فرض  $V_{in} = 1\text{V}$  شبیک نمود را درسم می کنم. با این کار  $V_{out}$

خرافت شد



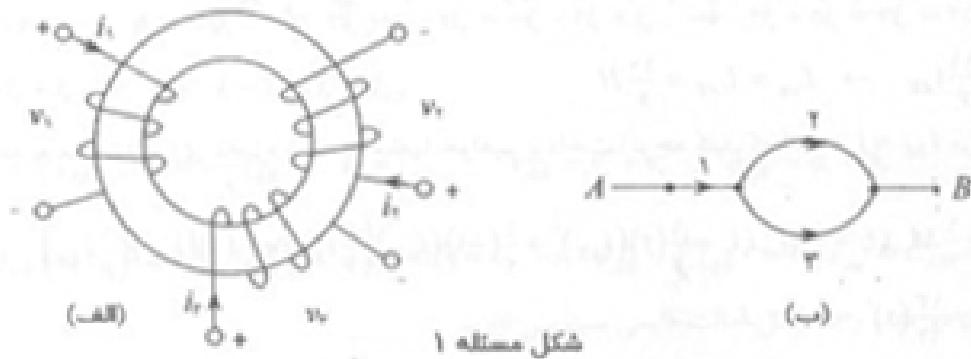
با اجرای شبیک فوق بصورت  $H(j\omega) = V_{out}$ , Ac Sweep بصورت زیر بدست می آید که یک فیلتر پایه  
گذار با فرکانس قطع ۱۰۰ KHz من باشد



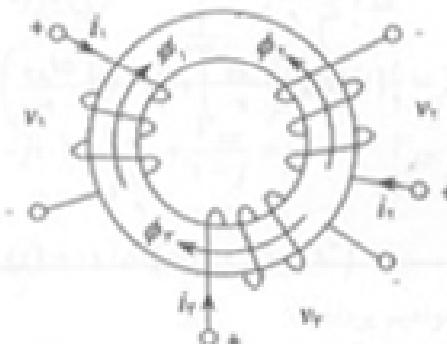


مسئله ۱

- (۱) ضریب خود القابی هر سیم بیچاره  $H$  از قدر مطلق ضریب خود القابی مقابل  $H$  است اگر سیم بیچاره را بصورت شکل (ب) پندت  $L_{AB}$  را بددست آورید.
- باشد از  $I_1 = I_2 = I$  باشد از  $V_1 = V_2 = V$  شده در سیم بیچاره را باید



حل: ابتدا شار گلارنده از همه را با بر قانون دست راست تعیین من کنیم



$\phi_1$  و  $\phi_2$  مسجهت و هر دو مخالف جهت  $\phi_3$  و  $\phi_4$  باشند این داریم

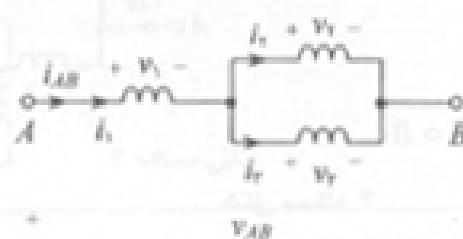
$$M_{11} = M_{22} = 1, \quad M_{12} = M_{21} = -1, \quad M_{33} = M_{44} = -1$$

ولذا خواهیم داشت

$$\phi_1 = L_1 I_1 + M_{12} I_2 + M_{34} I_4 = 2I_1 - I_2 + I_4, \quad \phi_3 = M_{12} I_1 + L_3 I_3 + M_{34} I_4 = -I_1 + 2I_3 - I_4$$

$$\phi_2 = M_{12} I_2 + M_{21} I_1 + L_2 I_2 = I_2 - I_1 + 2I_3$$

شکل (ب) را مجدداً بصورت زیر رسم من کنیم



تجزیه مسیر خوان شرکت

$$\left\{ \begin{array}{l} v_i = v_r \rightarrow \phi_i = \phi_r \rightarrow -i_i + v_i - i_r = i_i - i_r + v_r \rightarrow v_i - v_r = v_i = v_{AB} \\ i_i + i_r = i_i = i_{AB} \end{array} \right.$$

$$\rightarrow i_i = \frac{\Delta}{\rho} i_{AB}, \quad i_r = \frac{\gamma}{\rho} i_{AB}, \quad v_{AB} = v_i + v_r$$

$$\rightarrow Q_{AB} = \phi_i + \phi_r = (v_i - i_i + i_r) + (-i_i + v_i - i_r) = i_i + i_r = i_{AB} + \frac{\Delta}{\rho} i_{AB}$$

$$\rightarrow Q_{AB} = \frac{\Delta}{\rho} i_{AB} \rightarrow L_{eq} = L_{AB} = \frac{\Delta}{\rho} H$$

(از این مساحت افزایشی (زیست) شده در مساحت متر مربع گذاشت).

$$E_i = \frac{\gamma}{\tau} I_i C_i + \frac{\gamma}{\tau} M_{ri} i_i C_i + \frac{\gamma}{\tau} M_{ri} i_i i_r = \frac{\gamma}{\tau} (\tau)(i_{AB})^2 + \frac{\gamma}{\tau} (-1)(i_{AB}) \left( \frac{\Delta}{\rho} i_{AB} \right) + \frac{\gamma}{\tau} (1)(i_{AB}) \left( \frac{\gamma}{\rho} i_{AB} \right)$$

$$= \frac{\gamma \tau}{\tau \tau} i_{AB}^2 = \frac{\gamma \tau}{\tau \tau} (\tau)^2 = \tau / \tau \tau J$$

$$E_r = \frac{\gamma}{\tau} M_{ri} i_i C_i + \frac{\gamma}{\tau} I_r C_i + \frac{\gamma}{\tau} M_{ri} i_i i_r = \frac{\gamma}{\tau} (-1)(i_{AB}) \left( \frac{\Delta}{\rho} i_{AB} \right) + \frac{\gamma}{\tau} (\tau) \left( \frac{\Delta}{\rho} i_{AB} \right) \left( \frac{\gamma}{\rho} i_{AB} \right) + \frac{\gamma}{\tau} (-1) \left( \frac{\Delta}{\rho} i_{AB} \right) \left( \frac{\gamma}{\rho} i_{AB} \right)$$

$$= \frac{\gamma \Delta}{\tau \tau} i_{AB}^2 = \frac{\gamma \Delta}{\tau \tau} (\tau)^2 = \tau / \tau \tau J$$

$$E_r = \frac{\gamma}{\tau} M_{ri} i_i i_r + \frac{\gamma}{\tau} M_{ri} i_i i_r + \frac{\gamma}{\tau} I_r C_i = \frac{\gamma}{\tau} (1)(i_{AB}) \left( \frac{i_{AB}}{\rho} \right) + \frac{\gamma}{\tau} (-1) \left( \frac{\Delta i_{AB}}{\rho} \right) \left( \frac{i_{AB}}{\rho} \right) + \frac{\gamma}{\tau} (1) \left( \frac{i_{AB}}{\rho} \right)^2$$

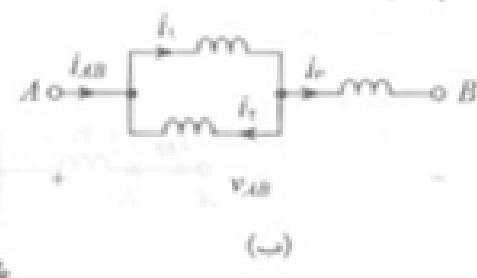
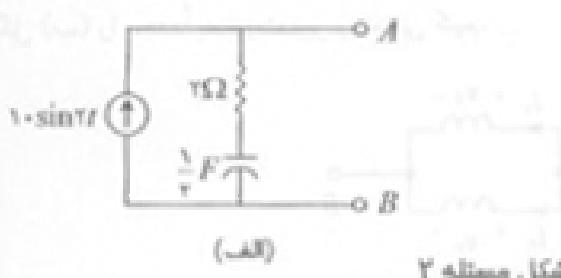
$$= \frac{\gamma \Delta}{\tau \tau} (i_{AB})^2 = \frac{\gamma \Delta}{\tau \tau} (\tau)^2 = \tau / \tau \Delta J$$

### مثال

ا) ماتریس اندوکتانس سیم بیس تزویج شده بصورت این است.  $L = \begin{bmatrix} \tau & \gamma & -\gamma \\ \gamma & \tau & -\gamma \\ -\gamma & -\gamma & \tau \end{bmatrix}$

$L_{AB} = ?$  - الف -

ب - دو مدار را از سرمهای A و B به هم وصل می کنیم و جریان گذرنده از هر سیم بیس را حساب کنید.



حل : انتگرال  $\phi_i = L_i l_i \Rightarrow l_i = \frac{\phi_i}{L_i}$

$$\begin{bmatrix} \phi_1 \\ \phi_2 \\ \phi_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \tau & -1 & -\tau \\ -1 & \tau & -1 \\ -\tau & -1 & \tau \end{bmatrix} \begin{bmatrix} l_1 \\ l_2 \\ l_3 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} \phi_1 = \tau l_1 + l_2 - \tau l_3 \\ \phi_2 = l_1 + \tau l_2 - l_3 \\ \phi_3 = -\tau l_1 - l_2 + \tau l_3 \end{cases}$$

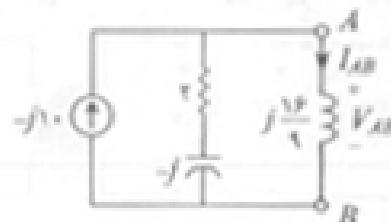
با توجه به شکل (ب) داریم

$$\begin{cases} V_s = -V_r \Rightarrow \phi_1 = -\phi_3 \Rightarrow \tau l_1 + l_2 - \tau l_3 = -l_1 - \tau l_2 + l_3 \Rightarrow \tau l_1 + 2l_2 = \tau l_3 = \tau I_{AB} \\ -l_1 + l_2 + l_3 = 0 \Rightarrow l_1 - l_2 = l_3 = I_{AB} \end{cases}$$

$$\Rightarrow l_1 = \frac{\tau}{\tau} I_{AB}, \quad l_2 = -\frac{1}{\tau} I_{AB}, \quad l_3 = I_{AB}, \quad V_{AB} = V_s + V_r, \quad \phi_{AB} = \phi_1 + \phi_3$$

$$\Rightarrow \phi_{AB} = (\tau l_1 - l_2 - \tau l_3) + (-l_1 - l_2 + \tau l_3) = l_1 \Rightarrow \phi_{AB} = \frac{\tau}{\tau} I_{AB} \Rightarrow I_{eq} = I_{AB} = \frac{\tau}{\tau} H$$

پس با انتقال در مدار و با فرض حالت دائم سیزرس داریم



$$\textcircled{A} \cdot \text{نحوه KCL} \Rightarrow -(-jV_s) + \frac{V_{AB}}{j\frac{V_s}{\tau}} + \frac{V_{AB}}{\tau - j} = 0 \Rightarrow V_{AB} = \tau A / \tau \tau \angle -\tau V / A^\circ$$

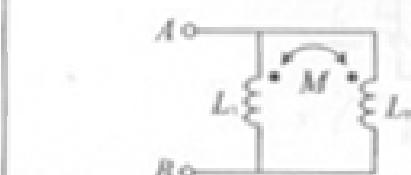
$$\Rightarrow V_{AB}(t) = \tau A / \tau t \left( \cos \tau t - \tau V / A^\circ \right)$$

در ادامه به محاسبه جریان ملتک ها مراجعه پرداخته شود

$$I_r = I_{AB} = \frac{V_{AB}}{j\frac{V_s}{\tau}} = \frac{\tau A / \tau t \angle -\tau V / A^\circ}{j\frac{V_s}{\tau} \angle \tau \tau} = \tau / \tau \tau \angle -\tau \tau V / A^\circ \Rightarrow I_r(t) = \tau / \tau t \cos(\tau t - \tau \tau V / A^\circ)$$

$$I_c = \frac{1}{\tau} I_{AB} = \tau / \tau \tau \angle -\tau \tau V / A^\circ \Rightarrow I_c(t) = \tau / \tau t \cos(\tau t - \tau \tau V / A^\circ)$$

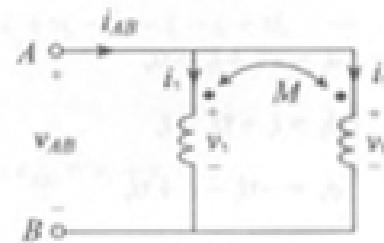
$$I_t = -\frac{1}{\tau} I_{AB} = -\tau / \tau \tau \angle -\tau \tau V / A^\circ \Rightarrow I_t(t) = -\tau / \tau t \cos(\tau t - \tau \tau V / A^\circ)$$



شکل مسئله ۲

مسئله ۲  
L<sub>AB</sub> = ?

حل: شکل مسئله را مجدداً بصورت زیر رسم می‌کنیم.



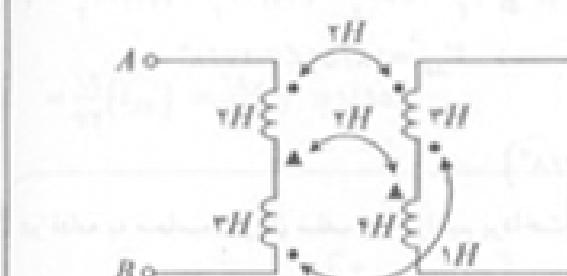
از آنجا که جریان هر دو سلف از سر تنظیم دار وارد شده لذا اندر کاتانس متقابل مثبت خواهد بود

$$v_i = v_i \rightarrow \phi_i = \phi_i \rightarrow L_i i + M i = M i + L_i i \rightarrow i = \frac{L_i - M}{L_i + M} i$$

$$i_{AB} = i_i + i_i = \frac{L_i - M}{L_i + M} i_i + i_i = \frac{L_i + L_i - M}{L_i + M} i_i$$

$$v_{AB} = v_i \rightarrow \phi_{AB} = \phi_i = L_i i + M i = L_i \frac{L_i - M}{L_i + M} i_i + M i = \frac{L_i L_i - M^2}{L_i + M} i_i$$

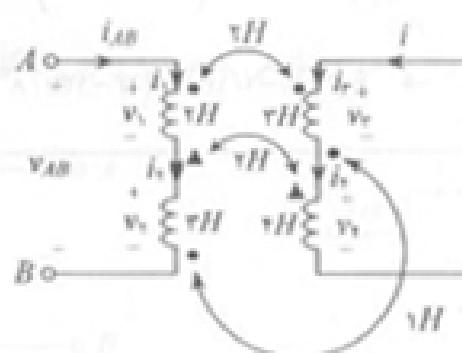
$$\rightarrow L_{AB} = \frac{\phi_{AB}}{i_{AB}} = \frac{L_i L_i - M^2}{L_i + L_i - M}$$



مشکل مسئله ۲

$$L_{AB} = ?$$

حل: شکل مسئله را مجدداً بصورت زیر رسم می‌کنیم



با توجه به شکل فوق به راحتی می‌توان نوشت



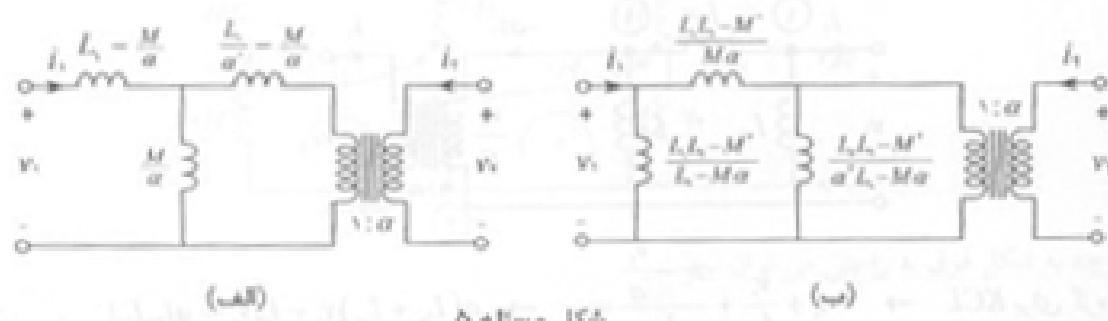
$$\begin{cases} \phi_1 = \tau l_e + \tau l_r - \tau l_s = \tau l_{AB} \\ \phi_2 = \tau l_e + l_r = \tau l_{AB} + l \\ \phi_3 = \tau l_e + l_s + \tau l_r = \tau l_{AB} + \tau l \\ \phi_4 = -\tau l_e + \tau l_r = -\tau l_{AB} + \tau l \end{cases}$$

$v_e + v_r = + \rightarrow \phi_e + \phi_r = + \rightarrow \tau l_{AB} + \tau l - \tau l_{AB} + \tau l = + \rightarrow l = \frac{l_{AB}}{\sqrt{2}}$

$$v_{AB} = v_e + v_r \rightarrow \phi_{AB} = \phi_e + \phi_r = \tau l_{AB} + \tau l_{AB} + l = \tau l_{AB} + \tau l_{AB} - \frac{l_{AB}}{\sqrt{2}} = \frac{\tau\tau}{\sqrt{2}}l_{AB} \rightarrow L_{AB} = \frac{\tau\tau}{\sqrt{2}}H$$

10 of 10

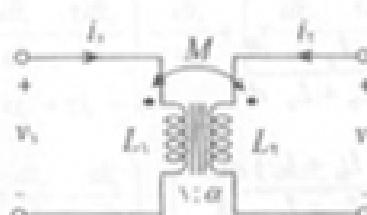
نیاز دارد که در فضی های (الف) و (ب) می تواند به جای مدار معادل یک چهت سلف تزویج شده با اندوکاترهای  $L_1$ ،  $L_2$  و  $M_1$  بکار رود.



8-11-15

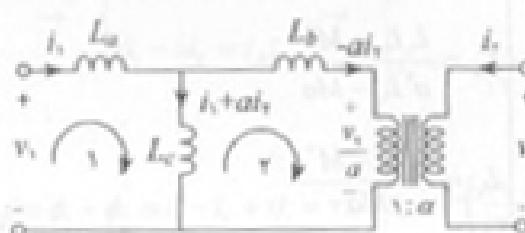
**عمل : الف - سلنهای نزوح نموده مورد نظر بحث است (بر خواهد بود که (ستگاه معادله (۱)) رفتار مدار را**

三



$$v_i = L_i \frac{dt}{dt} + M \frac{di}{dt} \quad , \quad v_r = M \frac{dt}{dt} + L_r \frac{di}{dt} \quad (1)$$

مقدار قیمت (الف) را مجدداً بیان دهید (ب) و سه کس

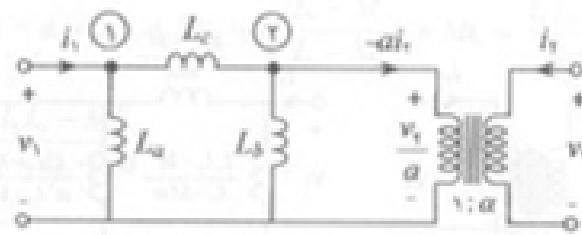


$$\left\{ \begin{array}{l} \text{۱. جزئی KVL} \rightarrow -v_i + L_a \frac{di}{dt} + L_c \frac{d(i + ai)}{dt} = 0 \rightarrow v_i = (L_a + L_c) \frac{di}{dt} + (aL_c) \frac{di}{dt} \\ \text{۲. جزئی KVL} \rightarrow -L_c \frac{d(i + ai)}{dt} + L_b \frac{d(-ai)}{dt} + \frac{v_i}{a} = 0 \rightarrow v_i = aL_c \frac{di}{dt} + a'(L_c + L_b) \frac{di}{dt} \end{array} \right.$$

با مقایسه دستگاه، بدست آمده با مسئله (I)،

$$\left\{ \begin{array}{l} L_a + L_c = L_i \\ aL_c = M \\ a'(L_c + L_b) = L_i \end{array} \right. \rightarrow \left\{ \begin{array}{l} L_a = L_i - \frac{M}{a} \\ L_b = \frac{L_i}{a'} - \frac{M}{a} \\ L_c = \frac{M}{a} \end{array} \right.$$

پس مدار نسبت (ب) را مجدداً بصورت زیر رسم می‌کنیم



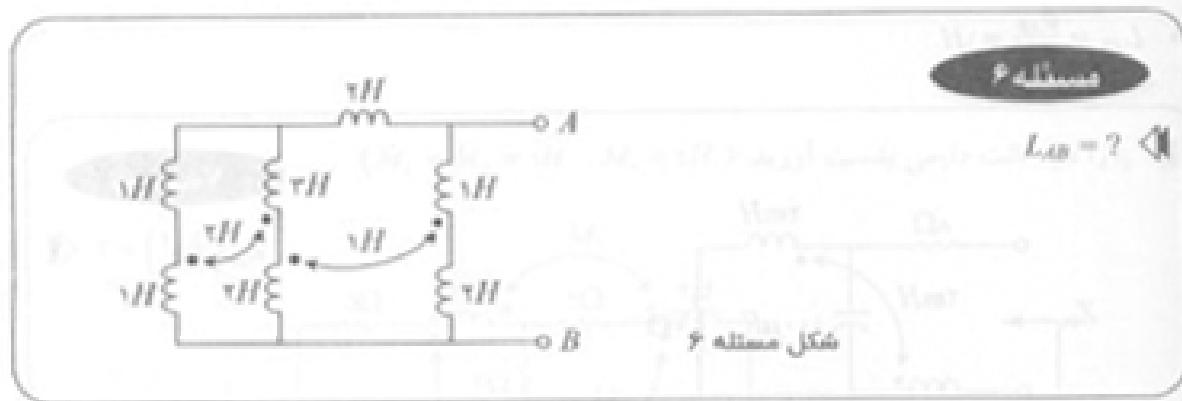
$$\textcircled{1} \cdot \text{جزئی KCL} \rightarrow -i_1 + \frac{v_i}{L_a} + \frac{v_i - \frac{v_r}{a}}{L_c} = 0 \rightarrow a(L_a + L_c)v_i - L_b v_r = aL_a L_c i_1$$

$$\textcircled{2} \cdot \text{جزئی KCL} \rightarrow \frac{\frac{v_i}{a} - v_r}{L_c} + \frac{a}{L_b} - ai_1 = 0 \rightarrow -aL_b v_r + (L_a + L_c)v_i = a'L_b L_c i_1$$

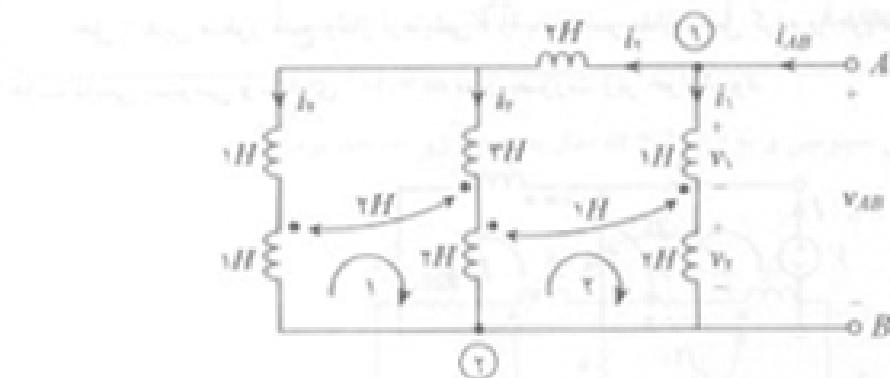
$$\rightarrow \left\{ \begin{array}{l} v_i = \frac{L_a(L_b + L_c)}{L_a + L_b + L_c} \frac{di_1}{dt} + \frac{aL_a L_b}{L_a + L_b + L_c} \frac{di_1}{dt} \\ v_r = \frac{L_a L_b}{L_a + L_b + L_c} \frac{di_1}{dt} + \frac{a'L_b(L_a + L_c)}{L_a + L_b + L_c} \frac{di_1}{dt} \end{array} \right.$$

با مقایسه (I) این دو معادله با مسئله (I) مطابقت نموده است.

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{L_a(L_b + L_c)}{L_a + L_b + L_c} = L_i \\ \frac{aL_a L_b}{L_a + L_b + L_c} = M \\ \frac{a'L_b(L_a + L_c)}{L_a + L_b + L_c} = L_i \end{array} \right. \rightarrow \left\{ \begin{array}{l} L_a = \frac{L_i L_b - M'}{L_i - Ma} \\ L_b = \frac{L_i L_c - M'}{a' L_i - Ma} \\ L_c = \frac{L_i L_b - M'}{Ma} \end{array} \right.$$



حل : شکل مسئله را مجدداً بصورت زیر رسم می کنیم



با نوجوه به شکل فوق به راحتی می توان نوشت.

$$\textcircled{1} \text{ برای KCL} \rightarrow i_1 + i_2 = i_{AB}$$

$$\textcircled{2} \text{ برای KCL} \rightarrow i_1 + i_2 + i_3 = 0$$

$$\textcircled{1} \text{ برای KVL} \rightarrow -\left(\frac{di_1}{dt} - \frac{r di_1}{dt}\right) - \frac{di_2}{dt} + \left(r \frac{di_1}{dt} - \frac{r di_2}{dt}\right) + \left(r \frac{di_2}{dt} - \frac{di_3}{dt}\right) = 0$$

$$\rightarrow i_1 - ri_1 + ri_2 = 0$$

$$\textcircled{2} \text{ برای KVL} \rightarrow -\left(r \frac{di_1}{dt} - \frac{di_1}{dt}\right) - \left(r \frac{di_2}{dt} - \frac{r di_2}{dt}\right) - r \frac{di_2}{dt} + \left(\frac{di_1}{dt} - \frac{di_2}{dt}\right) + r \frac{di_3}{dt} = 0$$

$$\rightarrow ri_1 - ri_1 - ri_2 + ri_2 = 0$$

$$i_1 + i_2 = i_{AB}$$

$$i_1 + i_2 + i_3 = 0$$

$$i_1 - ri_1 + ri_2 = 0$$

$$ri_1 - ri_1 - ri_2 + ri_2 = 0$$

$$\begin{cases} ri_1 + ri_2 = 0 \\ ri_1 - ri_2 = i_{AB} \end{cases}$$

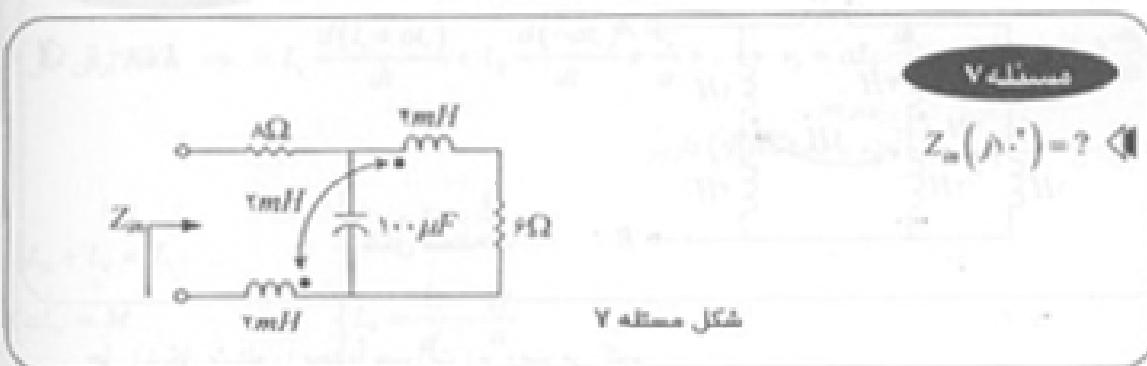
$$ri_1 = i_{AB}$$

$$i_1 = \frac{1}{r} i_{AB}$$

$$i_2 = -\frac{i_{AB}}{r}$$

$$V_{AB} = V_i + V_r \rightarrow \phi_{AB} = \phi_i + \phi_r = i_1 - i_2 + V_r = ri_1 - i_2 = r\left(\frac{1}{r} i_{AB}\right) + \frac{i_{AB}}{r} = i_{AB}$$

$$\rightarrow L_{AB} = \frac{\phi_{AB}}{I_{AB}} = jH$$



حل: بدین منظور منع وکل آزمایش  $V$  را به دو سر مدار وصل کرد و جریان آن را بدست معن آورید در حالت دائم سینوسی و به ازای  $\omega = 10^7 \text{ rad/s}$  مدار بصورت زیر خواهد بود.



از آنجا که جریان هر دو سر بچ بعنی  $I_1$  و  $I_2$  از سر نقطه دارند پس من شروع لذا علامت ضرب عبارت مقابل را مشتبه منظور من نگیرم

$$\text{از KVL برای منبع } V: \rightarrow (j\tau I_1 + j\tau I_2) + RI_3 = j(I_1 - I_2) = 0 \rightarrow j\tau I_1 + (R + j\tau)I_3 = 0$$

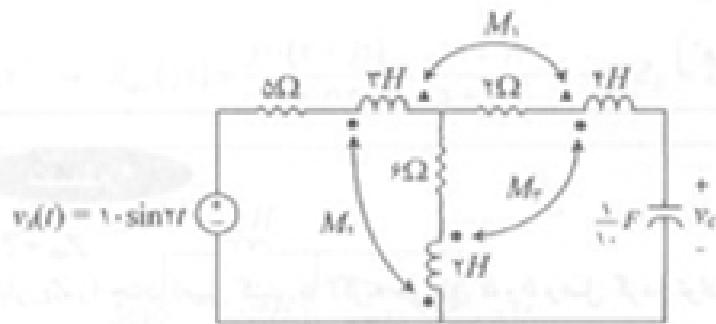
$$\text{از KVL برای منبع } V: \rightarrow -V + RI_1 - j(I_1 - I_2) + (j\tau I_1 + j\tau I_2) = 0 \rightarrow (R + j\tau)I_1 + j\tau I_2 = V$$

$$\rightarrow I = \begin{vmatrix} 0 & -j\tau \\ V & j\tau \\ j\tau & 0 \end{vmatrix} = \frac{(-j\tau - j\tau)V}{j\tau - j\tau j\tau} \rightarrow Z_\infty = \frac{V}{I} = \frac{V\tau - j\tau\tau}{-j\tau - j\tau\tau} = 5/5 + j50/\tau$$



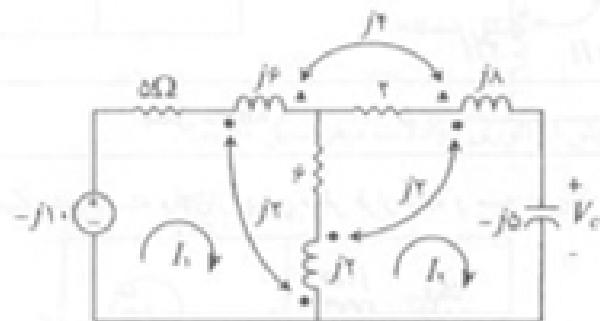
مسئله ۸

$(M_s = M_r = \tau H, M_i = \gamma H)$  را در حالت دایس بدمت آورید.



شکل مسئله ۸

حل: در حالت دایس سینوسی و به ازای  $\omega = 60$  مدار بصورت زیر خواهد بود



$$\left\{ \begin{array}{l} \text{من ۱} \\ \text{من ۲} \\ \text{من ۳} \end{array} \right. \begin{aligned} \text{من ۱} &: -(-jV_0) + jR I_s + [jR(I_s - I_r) - j\omega I_r] + \omega(I_s - I_r) \\ &+ [j\omega(I_s - I_r) - jR I_r + jR I_s] = 0 \\ \text{من ۲} &: [j\omega(I_s - I_r) + jR I_s - jR I_r] + \omega(I_s - I_r) + jR I_s \\ &+ [jR I_s - j\omega I_r + j\omega(I_s - I_r)] - j\omega I_r = 0 \end{aligned}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} (\omega + j\omega)I_s + (-\omega - j\omega)I_r = -jV_0 \\ (\omega + j\omega)I_s - (\omega + j)I_r = 0 \end{array} \right. \Rightarrow I_s = \frac{\begin{vmatrix} \omega + j\omega & -jV_0 \\ \omega + j\omega & \omega + j \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} \omega + j\omega & -\omega - j\omega \\ \omega + j\omega & \omega + j \end{vmatrix}} = \frac{j\omega(\omega + j)}{-\omega - j\omega}$$

$$= \frac{(1 - j1)(j/2\pi \angle 180^\circ)}{(50/j \angle 180^\circ)} = j/1 \angle -90^\circ$$

$$\rightarrow V_c = -j5I_1 = (5 \angle -90^\circ)(j/1 \angle -90^\circ) = 5/25 \angle -180^\circ$$

$$\rightarrow v_c(t) = 5/25 \cos(4t - 180^\circ)$$

## مساله ۹

$$Z_{ab} = ?$$

باز  $Z_L$  را چنان تعیین کنید که اگر به سرهای  $a$  و  $b$  وصل گردد نوان متوسط خداکثر به آن اختلال

داده شود

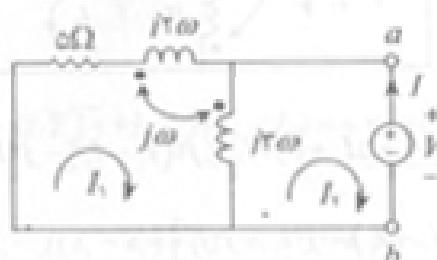
چند درصد از نوان تولید شده به باز  $Z_L$  تحویل داده می شود



شکل مساله ۹

حل: برای محاسبه  $Z_{ab}$  منبع تابعه و لذل دارای صفر فراز داده و منع جریان آزمایش  $I$  را به سر  $a$  و

$b$  وصل می کنیم



$$\left. \begin{array}{l} \text{برای KVL: } \rightarrow 5I_1 + j\tau\omega I_1 + j\omega(I_1 - I) + j\tau\omega(I_1 - I_1) + j\omega I_1 = 0 \\ \rightarrow (5 + j\tau\omega)I_1 - j\omega I_1 = 0 \end{array} \right\}$$

$$\left. \begin{array}{l} \text{برای KVL: } \rightarrow j\tau\omega(I_1 - I) - j\omega I_1 + V = 0 \quad \rightarrow j\tau\omega I_1 - j\omega I_1 = V \end{array} \right\}$$

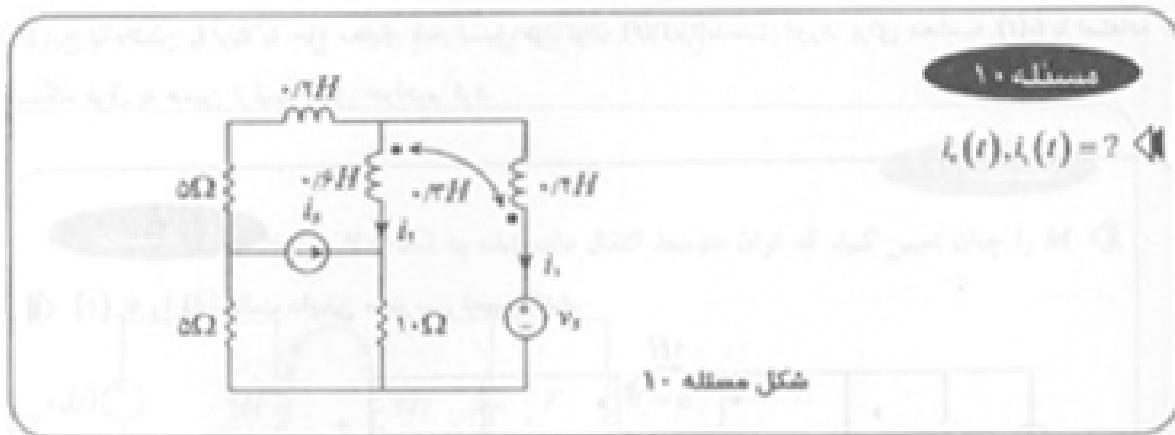
$$\rightarrow I = -I_1 = \frac{\begin{vmatrix} 5 + j\tau\omega & 0 \\ j\tau\omega & V \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 5 + j\tau\omega & -j\omega \\ 0 + j\tau\omega & -j\tau\omega \end{vmatrix}} = \frac{5 + j\tau\omega}{-j\tau\omega(5 + j\tau\omega) + j\tau\omega(j\tau\omega)} V = \frac{5 + j\tau\omega}{5j\tau\omega(\tau + j\omega)} V$$



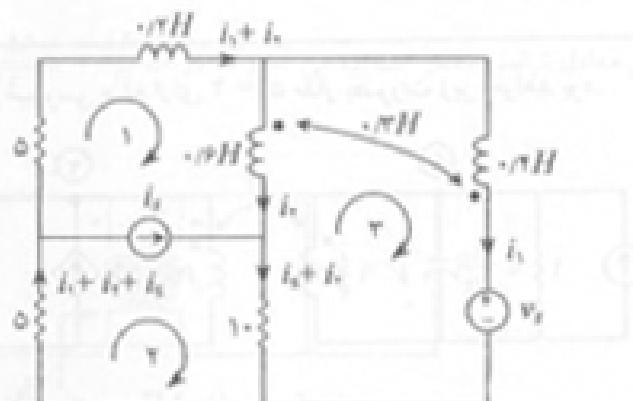
$$\rightarrow Z_{ab}(j\omega) = \frac{V}{I} = \frac{\delta j\omega(\tau + j\omega)}{\delta + j\omega}$$

شرط انتقال خوان مانند  $Z_L = \bar{Z}_{ab}(j\omega)$  باشد که در اینجا  $\tau$  را مطابق شرایط زیر از  $Z_L(j\omega) = \frac{\tau\tau - j\tau\tau}{\tau\tau + j\tau\tau}$  نمایه کرد

$$\omega = \tau \rightarrow Z_{ab}(j\tau) = \frac{j\tau \cdot (\tau + j\tau)}{\delta + j\tau} = \frac{-\tau + j\tau}{\delta + j\tau} \rightarrow Z_L = \bar{Z}_{ab} = \frac{-\tau + j\tau}{\delta - j\tau} = \frac{\tau\tau - j\tau\tau}{\tau\tau + j\tau\tau}$$



حل : با استفاده از توابع انتوری معادلات دیفرانسیل در زیر



$$\left\{ \begin{array}{l} \tau \text{ حلقه شامل منتهای اولی KVL} \rightarrow \delta(i_1 + i_2 + i_3) + \delta(i_2 + i_3) + \cdot / \tau D(i_1 + i_3) \\ \quad + (\cdot / \tau Di_1 - \cdot / \tau Di_3) + \gamma \cdot (i_2 + i_3) = 0 \\ \tau \text{ حلقه اولی منتهی KVL} \rightarrow -\gamma \cdot (i_2 + i_3) - (\cdot / \tau Di_1 - \cdot / \tau Di_3) + (\cdot / \tau Di_1 - \cdot / \tau Di_3) + v_s = 0 \end{array} \right.$$

$$\rightarrow \begin{cases} (\gamma - \cdot / \tau D)i_1 + (\tau + \cdot / \tau D)i_3 = -\gamma \Delta i_2 \\ \cdot / \tau Di_1 + (-\gamma - \cdot / \tau D)i_3 = \gamma \cdot i_2 - v_s \end{cases}$$

$$\rightarrow i_s = \begin{vmatrix} -\Delta D & \tau + \gamma / \Delta D \\ \gamma d_s - v_s & -\gamma - \gamma / \Delta D \\ \gamma - \gamma / \Delta D & \tau + \gamma / \Delta D \\ \gamma / \Delta D & -\gamma - \gamma / \Delta D \end{vmatrix} = \frac{(-\gamma + \gamma / \Delta D)i_s + (\tau + \gamma / \Delta D)v_s}{\gamma / \Delta D^2 - \Delta / \Delta D - \gamma / \Delta}$$

$$\therefore \gamma / \Delta \frac{di_s}{dt} - \Delta / \Delta D \frac{dv_s}{dt} - \gamma / \Delta i_s = \gamma / \Delta \frac{di_s}{dt} - \Delta i_s + \gamma / \Delta \frac{dv_s}{dt} + \gamma v_s$$

با شرایطن  $v_s$  و  $i_s$  با حل معادله دیفرانسیل می توان  $i_s(t)$  را بدست آورد. برای محاسبه  $i_s(t)$  با استفاده از  
دستگاه فوق به همین ترتیب عمل خواهیم کرد.

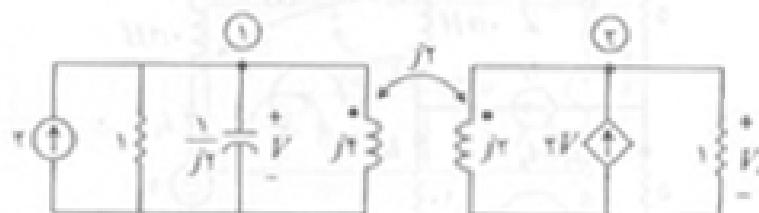
### مثال

$v_s(t)$  را در حالت دائمی سینوسی تعیین کنید.



شکل مسئله ۱۱

حل: در حالت دائمی سینوسی و به ازای  $\omega = 0$  مدار بصورت زیر خواهد بود.



در نظریه و تحلیل گره، معمولاً از ماتریس  $\Gamma$  استفاده می کنیم.

$$L_s = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \rightarrow \Gamma = L^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$

با استفاده از ماتریس  $\Gamma$  به خوبی مطالعات KVL می خورت من (زرد).

$$\left\{ \begin{array}{l} \textcircled{1}: \text{گرفتاری KCL} \rightarrow -1 + \frac{V}{j} + \frac{V}{j} + \left( \frac{1}{j}V - \frac{1}{j}V_s \right) = 0 \rightarrow \left( 1 + j \frac{1}{j} \right)V + \frac{1}{j}V_s = 0 \\ \textcircled{2}: \text{گرفتاری KCL} \rightarrow \frac{V_s}{j} - V + \left( -\frac{1}{j}V + \frac{1}{j}V_s \right) = 0 \rightarrow \left( -1 + \frac{1}{j} \right)V + \left( 1 - j \right)V_s = 0 \end{array} \right.$$

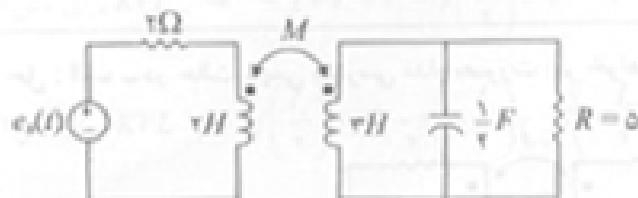


$$\rightarrow V_o = \frac{\begin{vmatrix} \gamma + j & \gamma \\ -\gamma + j & \gamma \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} \gamma + j \frac{T}{\tau} & j \\ \gamma & \gamma \end{vmatrix}} = \frac{\gamma - j}{\gamma/\tau + j\tau} = \frac{\gamma/\sqrt{\tau} \angle -90^\circ}{\gamma/\sqrt{\tau} \angle 90^\circ}$$

$$\rightarrow V_o = \gamma/\cdot \gamma \angle -\pi/2^\circ \quad \rightarrow v_o(t) = \gamma/\cdot \cos(\pi t/\delta)$$

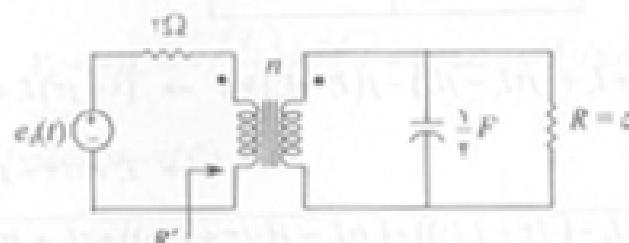
مسئله ۱۷

M را چنان تعیین کنید که توان متوسط انتقال داده شده به  $\tau_{jR} R = 5\Omega$  حداقل باشد.



شکل مسئله ۱۷

حل: از مدار مداری توان استفاده می کنیم که در آن  $R = \frac{M^2}{\sqrt{L_s L_p}}$  می باشد.



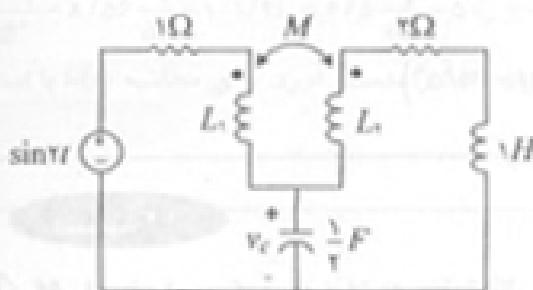
شرط انتقال توان ماکر بدم عبارتست از:

$$R_s = R' \quad \rightarrow \quad \gamma = R'/\delta \quad \rightarrow \quad \left( \frac{M}{\sqrt{\delta}} \right)^2 = \frac{\gamma}{\delta} \quad \rightarrow \quad M = \sqrt{\gamma}$$

مسئله ۱۷

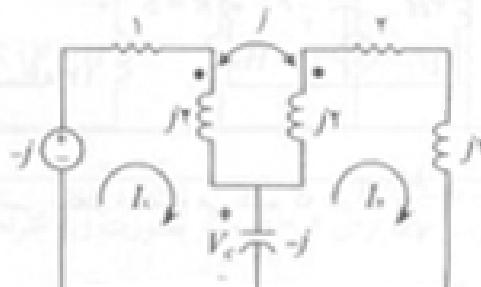
الف -  $v_c$  را در حالت دائمی سینوس بدهت آورید. ( $M = \frac{1}{2}H$ ,  $L_1 = 1H$ ,  $L_2 = 1H$ )

ب - اگر  $L_1$  و  $L_2$  یک ترانسفورماتور ابدی باشند،  $\frac{R_1}{R_2} = \frac{1}{2}$  را تشکیل دهند،  $v_c$  را حساب کنید.



شکل مسئله ۱۷

حل : الف - در حالت دائمی سینوس مدار بصورت زیر خواهد بود.



$$\text{KVL برای منبع} \rightarrow -j + I_1 + (j\tau I_1 - jI_2) - j(I_1 - I_2) = 0 \rightarrow (1 + j\tau)I_1 = j$$

$$\rightarrow I_1 = 1/\tau + j\tau/1$$

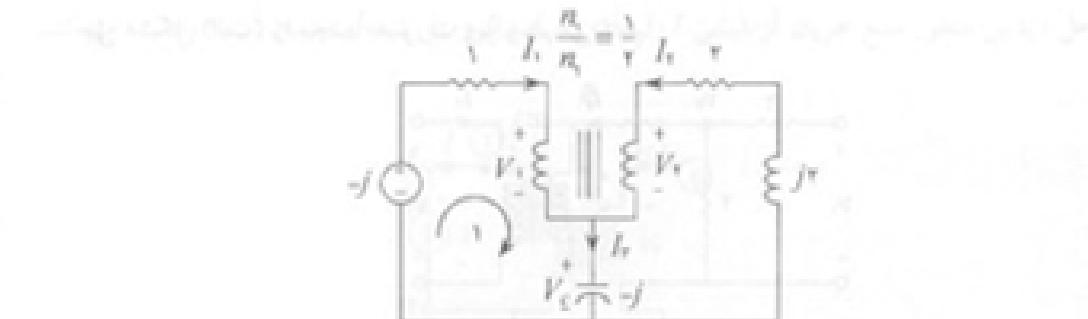
$$\text{KVL برای منبع} \rightarrow -j(I_1 - (1/\tau + j\tau/1)) + (j\tau I_2 - j(1/\tau + j\tau/1)) + \tau I_2 + j\tau I_2 = 0$$

$$\rightarrow I_2 = 0$$

$$\rightarrow V_c = -j(I_1 - I_2) = -j(1/\tau + j\tau/1) = 1/\tau - j\cdot 1/\tau = 1/\tau \angle -90^\circ$$

$$\rightarrow v_c(t) = 1/\tau \cos(\omega t - 90^\circ)$$

ب - در این صورت مدار به شکل زیر خواهد بود.



$$\frac{I_t}{I_s} = -\frac{R_s}{R_s} = -\frac{1}{1} \rightarrow I_t = -\frac{I_s}{1} \rightarrow I_t = I_s + I_c = I_s - \frac{I_s}{1} = \frac{I_s}{1}$$

$$\frac{V_t}{V_s} = \frac{R_s}{R_s} = \frac{1}{1} \rightarrow V_t = V_s$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{منظر KVL} \rightarrow -j + I_c + V_t - j\left(\frac{I_s}{1}\right) = 0 \rightarrow (1-j)I_c + jV_t = \tau j \\ \text{منظر KVL} \rightarrow j\left(\frac{I_s}{1}\right) - jV_t - j\left(-\frac{I_s}{1}\right) - j\left(-\frac{I_s}{1}\right) = 0 \rightarrow (1+\tau j)I_s - jV_t = 0 \end{array} \right.$$

$$\rightarrow I_c = \frac{\begin{vmatrix} \tau j & \tau \\ 1-j & \tau \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 1 & -\tau \\ 1-j & \tau \end{vmatrix}} = \frac{-\tau j}{-\tau^2 - \tau j} = \frac{\tau \angle -90^\circ}{\tau^2/1 \angle -180^\circ/\tau} = \tau/10 \angle 81^\circ/1^\circ$$

$$I_t = \frac{I_s}{1} \rightarrow V_t = -jI_c = -j\left(\frac{I_s}{1}\right) = \frac{-j}{1} I_s = (\tau/10 \angle -90^\circ)(\tau/10 \angle 81^\circ/1^\circ) = \tau^2/100 \angle -81^\circ/1^\circ$$

$$\rightarrow v_t(t) = \tau^2/10 \cos(11t - 81^\circ)$$

### مسئله ۱۷

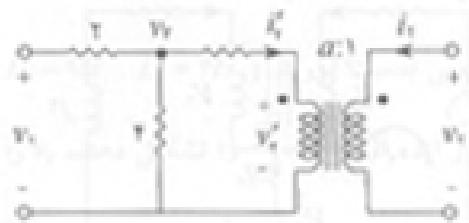
(۱) نسبت انتقال  $\frac{V_2}{V_1}$  را تعیین کنید.

(۲) مدارهای  $R_1$  و  $R_2$  را چنان تعیین کنید که مدارهای (الف) و (ب) با هم معادل باشند.



شکل مسئله ۱۷

حل: شکل (الف) را مجدداً بصورت زیر رسم می‌کنیم



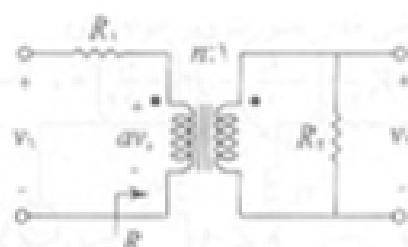
از آنجا که  $V_2$  مدار باز است لذا  $i = i_1$  بوده و خواهیم داشت.

$$\frac{V'_2}{V_2} = \frac{\alpha}{1} \rightarrow V'_2 = \alpha V_2, \quad \frac{i'_1}{i_1} = \frac{-1}{\alpha} \rightarrow i'_1 = -\frac{1}{\alpha} i_1 \rightarrow V_2 = V'_2 = \alpha V_1$$

و در نهایت با بر قاعده تفہیم و تجزیه خواهیم داشت.

$$V_2 = \frac{1}{1+\tau} V_1 \rightarrow \alpha V_1 = \frac{1}{1+\tau} V_1 \rightarrow \frac{V_1}{V_1} = \frac{1}{1+\tau}$$

برای شکل (ب) خواهیم داشت.

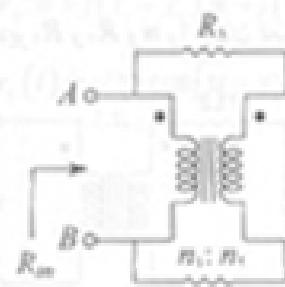


با توجه به شکل فوق فرق بین  $R = \alpha^2 R_p$  بوده و با بر قاعده تفہیم و تجزیه خواهیم داشت.

$$\alpha V_1 = \frac{R}{R_p + R} V_1 = \frac{\alpha^2 R_p}{R_p + \alpha^2 R_p} V_1 \rightarrow \frac{V_1}{V_1} = \frac{\alpha R_p}{R_p + \alpha^2 R_p}$$

شرط معادل بودن در مدار این است که نسبت  $\frac{V_1}{V_1}$  عددی بگشاید

$$\frac{\alpha R_p}{R_p + \alpha^2 R_p} = \frac{1}{\tau \alpha} \begin{cases} \alpha R_p = 1 \rightarrow R_p = \frac{1}{\alpha} \\ R_p + \alpha^2 R_p = \tau \alpha \end{cases} \rightarrow R_p + \tau \alpha = \tau \alpha$$



مسئله ۱۵

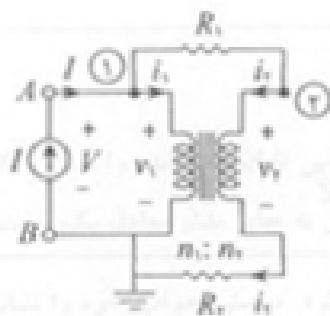
$$R_{AB} = ? \quad (1)$$

$$R_{BA} = ? \quad (2)$$

شکل مسئله ۱۵



حل: بدین منظور منبع جریان آزمایش  $I$  را به دور سر  $A$  و  $B$  وصل کرد و جریان آن را محاسبه می‌کنیم.



$$v_1 = V \rightarrow v_1 = \frac{R_1}{R_1 + R_2} V = \frac{R_1}{R_1 + R_2} V$$

$$\textcircled{1} \rightarrow \text{KCL} \rightarrow I = i_1 + i_2 \quad , \quad i_1 = -\frac{R_1}{R_1 + R_2} I \rightarrow I = -\frac{R_1}{R_1 + R_2} i_1 + i_2 \rightarrow i_2 = \frac{R_1}{R_1 + R_2} I$$

$$\text{برای حلقه سمت راست KVL} \rightarrow v_2 = R_2 i_2 + v_1 + R_1 i_1$$

$$\rightarrow V = R_2 \left( \frac{R_1}{R_1 + R_2} \right) I + \frac{R_1}{R_1 + R_2} V + R_1 \left( \frac{R_1}{R_1 + R_2} \right) I$$

$$\rightarrow V - \frac{R_1}{R_1 + R_2} V = \left( \frac{R_1}{R_1 + R_2} \right) (R_2 + R_1) I \rightarrow V = \frac{R_1'}{(R_1 + R_2)} (R_2 + R_1) I$$

در نهایت خواهیم داشت:

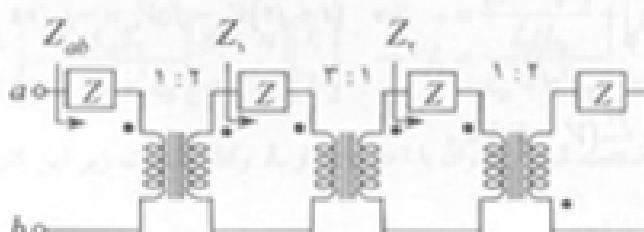
$$\rightarrow R_m = \frac{V}{I} = \frac{R_1'}{(R_1 + R_2)} (R_2 + R_1)$$

اگر یکی از مقادیرها به سر دیگر برخواهد شود نسبت تبدیل خواهد شد که با جایگذاری

متغیر فوق در بروزه حل فیل خواهیم داشت.

$$R_m = \frac{R_1'}{(R_1 + R_2)} (R_2 + R_1)$$

مسائل



$$Z_{ab} = ? \quad \square$$

شکل مسئله ۱۷



حل : باین مسئله اهداف ها را مرحله به مرحله به طرف ab اکنون می دویم

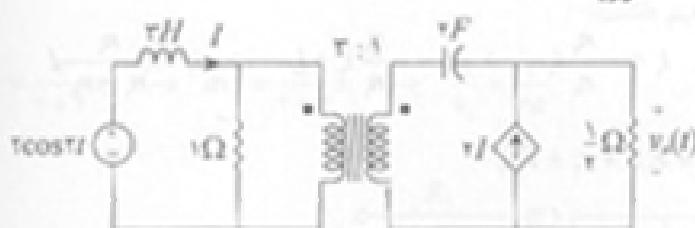
$$Z_1 = Z + \left(\frac{1}{\tau}\right)^2 Z = \frac{5}{4} Z$$

$$Z_2 = Z + (\tau)^2 (Z_1) = Z + \tau \left(\frac{5}{4} Z\right) = \frac{9}{4} Z$$

$$Z_{ab} = Z + \left(\frac{1}{\tau}\right)^2 Z_2 = Z + \frac{1}{\tau} \left(\frac{9}{4} Z\right) = \frac{65}{16} Z$$

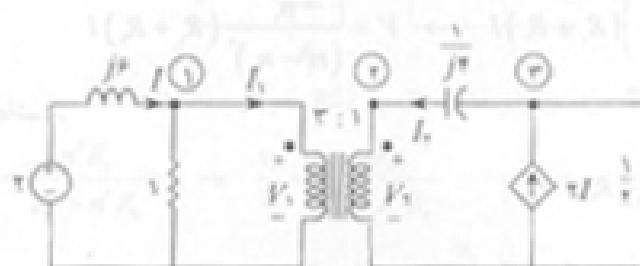
### مسأله ۱۷

(۱) حالت دائم سینوسی  $v_s(t)$  را بدست آورید



شکل مسئله ۱۷

حل : در حالت دائم سینوس مدار بصورت زیر خواهد بود



$$V_o = \tau V_s \quad , \quad I = \frac{V_o - V_s}{j\tau} \rightarrow I = \frac{\tau - \tau V_s}{j\tau}$$

$$I_p = \frac{V_o - V_s}{\frac{1}{\tau}} = j\tau(V_o - V_s) \quad , \quad I_s = -\frac{1}{\tau} I_p \rightarrow I_s = -\frac{j\tau}{\tau}(V_o - V_s)$$

$$\textcircled{1} \text{ ، } \cancel{\text{KCL}} \rightarrow \frac{V_o}{\frac{1}{\tau}} - j\left(\frac{\tau - \tau V_s}{j\tau}\right) + \frac{(V_o - V_s)}{\frac{1}{\tau}} = 0 \rightarrow (\tau + j\tau)V_o - j\delta V_s = -j \cdot j/\tau\tau$$

$$\textcircled{2} \text{ ، } \cancel{\text{KCL}} \rightarrow \frac{\tau V_s - \tau}{j\tau} + \frac{\tau V_s}{\frac{1}{\tau}} - \frac{j\tau}{\tau}(V_o - V_s) = 0$$

$$\rightarrow -j\tau/\tau\tau V_o + (\tau + j\cdot j/\tau\tau)V_s = -j\cdot j/\tau\tau$$

از حل دستگاه دو معادله در مجهولان  $V_o$  و  $V_s$



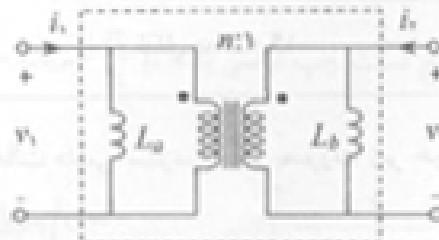
$$V_s = \sqrt{2} V_m \angle -90^\circ / \text{پا} \rightarrow v_s(t) = \sqrt{2} V_m \cos\left(\omega t - 90^\circ\right)$$

مسئله ۱۸

- الف - ماتریس اندوکتانس دو نقطی نشان داده شده را حساب کنید.  
 ب - آها من توان از این دو نقطی به جای مدار معادل یک جفت سلف توزیع شده با ماتریس

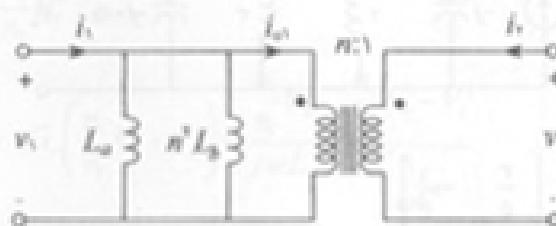
$$\begin{bmatrix} L_1 & M \\ M & L_2 \end{bmatrix}$$

استفاده کرد درست جواب خود را نشان دهد.



شکل مسئله ۱۸

حل : الف - بدین منظور مطابق شکل زیر باشد طرف  $L_a$  اختلال من داشم



$$\frac{V_s}{V_s} = n \rightarrow V_s = \frac{V_s}{n} \quad , \quad \frac{I_{p1}}{I_p} = -\frac{1}{n} \rightarrow I_{p1} = -\frac{I_p}{n}$$

$$\phi_i = (L_a \parallel n' L_b)(I_p - I_{p1}) = \frac{n' L_a L_b}{L_a + n' L_b} \left( I_p + \frac{I_p}{n} \right) = \frac{L_a L_b}{L_a + n' L_b} (n I_p + I_p)$$

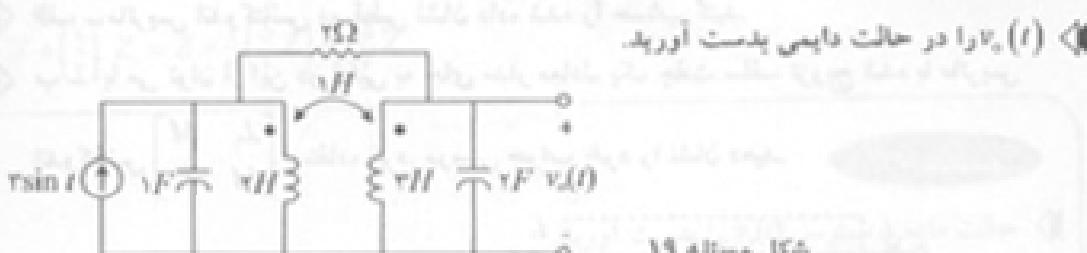
$$V_s = \frac{V_s}{n} \rightarrow \phi_i = \frac{\phi_i}{n} = \frac{L_a L_b}{L_a + n' L_b} (n I_p + I_p)$$

$$\rightarrow \begin{bmatrix} \phi_i \\ \phi_i \end{bmatrix} = \frac{L_a L_b}{L_a + n' L_b} \begin{bmatrix} n' & n \\ n & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_p \\ I_p \end{bmatrix} \rightarrow L = \frac{L_a L_b}{L_a + n' L_b} \begin{bmatrix} n' & n \\ n & 1 \end{bmatrix}$$

ب - بدینجا  $L$  بدست آمده در قسمت قبل من توان با اختصار  $L_a$  و  $L_b$  و  $M$  بصورت زیر این کار را انجام

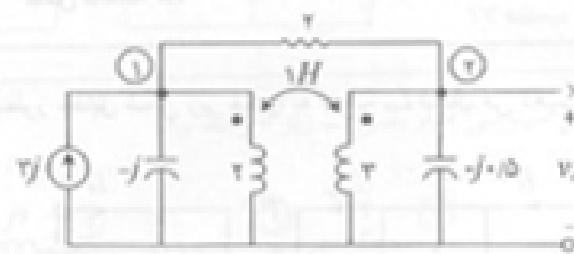
$$L_s = \frac{n' L_s L_b}{L_s + n' L_s L_b} , \quad L_a = \frac{L_s L_b}{L_s + n' L_s L_b} , \quad M = \frac{n L_s L_b}{L_s + n' L_s L_b}$$

مسئله ۱۹



شکل مسئله ۱۹

حل: در حالت دایس میتوان مدار بصورت زیر خواهد بود. از تحلیل گره استفاده می کنیم ابتدا مدار دایس را بذست خواهیم آورد.



$$L = \begin{bmatrix} \tau & -j \\ j & \tau \end{bmatrix} \rightarrow \Gamma = L^{-1} = \begin{bmatrix} \frac{\tau}{\delta} & -\frac{1}{\delta} \\ -\frac{1}{\delta} & \frac{\tau}{\delta} \end{bmatrix}$$

$$\textcircled{1} \cdot \cancel{\text{KCL}} \rightarrow -\tau j + \frac{V_1}{-j} + \frac{V_1 - V_2}{\tau} + \frac{\tau}{\delta j} V_1 - \frac{1}{\delta j} V_2 = 0 \rightarrow (\tau - j\delta) V_1 + (\tau + j\delta) V_2 = \tau.$$

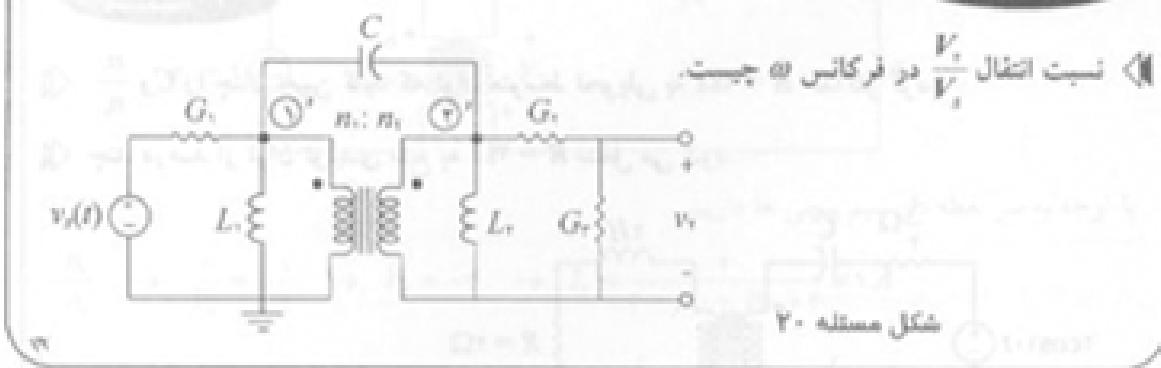
$$\textcircled{2} \cdot \cancel{\text{KCL}} \rightarrow \frac{V_1}{-j\cdot j\delta} + \frac{V_1 - V_2}{\tau} + \left( -\frac{1}{\delta j} V_1 + \frac{1}{j\delta} V_2 \right) = 0 \rightarrow (-\tau + j\delta) V_1 + (\tau - j\delta) V_2 = 0$$

$$\rightarrow V_2 = V_1 = \begin{vmatrix} \tau & \tau - j\delta \\ -\tau & \tau + j\delta \end{vmatrix} = \frac{\tau + j\delta}{\tau - j\delta} = 1/\tau, \tau \neq 1\pi/j\delta$$

$$\rightarrow v_o(t) = 1/\tau \cdot \tau \cos(\omega + \omega_0 t/\pi)$$



## ۷- مسئله



۱) نسبت انتقال  $\frac{V_2}{V_1}$  در فرکانس ۰ چیز.

شکل مسئله ۷

حل: با فرض اینکه  $L$  ضریب خود تغایر نماید  $L = \frac{R_1}{R_2}L'$  ضریب خود تغایر نماید

چیز سمت راست بوده و خواهیم داشت.

$$L = \begin{bmatrix} L & M \\ M & \frac{n_1}{n_2}L \end{bmatrix} \rightarrow \Gamma = L^{-1} = \begin{bmatrix} \frac{n_2L}{n_1L - n_2M'} & \frac{-n_2M}{n_1L - n_2M'} \\ \frac{-n_1M}{n_1L - n_2M'} & \frac{n_1L}{n_1L - n_2M'} \end{bmatrix}$$

$$\frac{V'_2}{V'_1} = \frac{R_2}{R_1} \rightarrow V'_2 = \frac{R_2}{R_1}V'_1$$

$$\textcircled{1} \text{ } \therefore \text{KCL} \rightarrow G_1 \left( \frac{R_1}{R_1}V'_1 - V_1 \right) + \frac{\frac{R_1}{R_1}V'_1 - V_1}{j\omega L_1} + \frac{\frac{R_1}{R_1}V'_1 - V_1}{j\omega C_1}$$

$$+ \left( \frac{\frac{n_2L}{n_1L - n_2M'}}{\left( \frac{n_1L}{n_1L - n_2M'} \right) j \frac{R_1}{R_1}} V'_1 - \frac{\frac{n_2M}{n_1L - n_2M'}}{\left( \frac{n_1L}{n_1L - n_2M'} \right) j} V'_1 \right) = 0$$

$$\frac{R_1}{R_1} \left( G_1 + \frac{1}{j\omega L_1} + j\omega C \left( 1 - \frac{R_1}{R_1} \right) + \frac{n_2L - n_2M}{\left( n_1L - n_2M' \right) j} \right) V'_1 = G_1 V_1$$

از طرفی پایه قاعده تقسیم بر  $G_1$  داریم

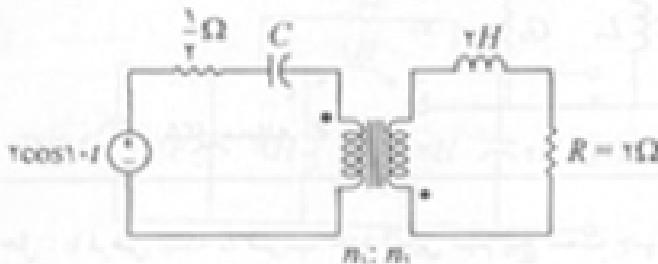
$$V_1 = \frac{G_1}{G_1 + G_1} V'_1 \rightarrow V'_1 = \left( 1 + \frac{G_1}{G_1} \right) V_1$$

$$\frac{V'_1}{V_1} = \frac{G_1}{\frac{R_1}{R_1} \left( 1 + \frac{G_1}{G_1} \right) \left( G_1 + \frac{1}{j\omega L_1} + j\omega C \left( 1 - \frac{R_1}{R_1} \right) + \frac{n_2(L - M)}{\left( n_1L - n_2M' \right) j} \right)}$$

## مسئله ۲۱

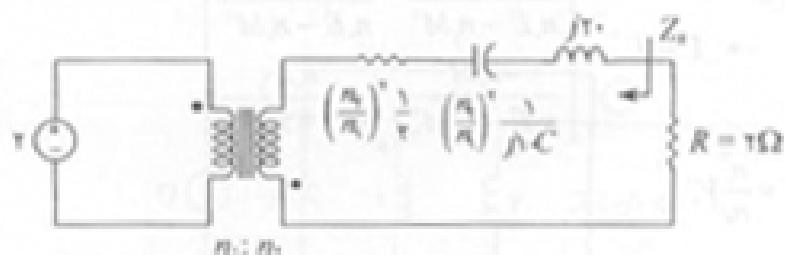
۱)  $C_2 \frac{R}{R_i}$  را چنان تعیین کنید که نروان متوسط نجوبی  $\mu = 2\Omega$  حداقل گردد.

۲) چند درصد از نروان تولیدی منع  $\mu = 2\Omega$  متناسب می شود.



شکل مسئله ۲۱

حل : با استفاده از مبدأ متر میانی طرف اول به طرف دوم و در حالت دایمی مدار پیغامبرت زیر خواهد بود.



$$Z_s = \left(\frac{R_s}{R_i}\right)^2 \frac{1}{\tau} + \left(\frac{R_s}{R_i}\right)^2 \frac{1}{j\mu C} + j\tau \cdot = \frac{1}{\tau} \left(\frac{R_s}{R_i}\right)^2 + j \left( \tau - \left(\frac{R_s}{R_i}\right)^2 \frac{1}{j\mu C} \right)$$

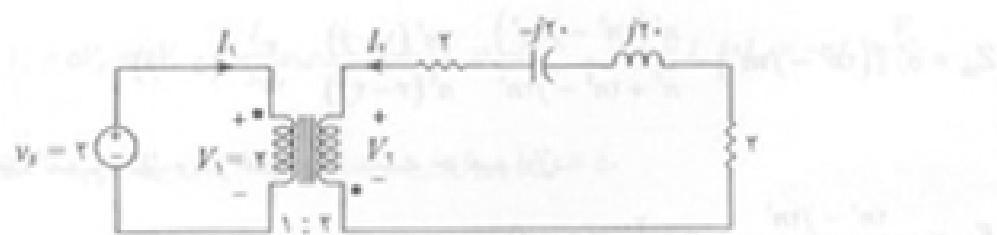
شرط انتقال نروان ماقبل یعنی عبارت است از :

$$R = Z_s \rightarrow \tau = \frac{1}{\tau} \left(\frac{R_s}{R_i}\right)^2 + j \left( \tau - \left(\frac{R_s}{R_i}\right)^2 \frac{1}{j\mu C} \right)$$

$$\rightarrow \begin{cases} \frac{1}{\tau} \left(\frac{R_s}{R_i}\right)^2 = \tau \rightarrow \frac{R_s}{R_i} = \frac{1}{\tau} \\ \tau - \left(\frac{R_s}{R_i}\right)^2 \frac{1}{j\mu C} = 0 \rightarrow \tau - \frac{1}{\tau} \frac{1}{j\mu C} = 0 \rightarrow C = \frac{1}{\mu} F \end{cases}$$

در ادامه به محاسبه درصد نروان متناسب خواهیم گردید که مسئله را با توجه به مدار زیر بدست آورده

در حالت دایمی مدار رسم می کنیم



با توجه به سر نصفه دار سه بخش ها داریم

$$\frac{V_p}{V_s} = -\frac{R_1}{R_L} \rightarrow \frac{1}{V_s} = -\frac{1}{1} \rightarrow V_s = -1 \rightarrow I_s = \frac{1}{1-j1+j1+1} = 1A$$

$$\rightarrow \text{ترانسistor} = \frac{1}{1} R |I_s| = \frac{1}{1} (1)(1) = 1W, \quad \frac{I_s}{I_p} = \frac{R_1}{R_L} \rightarrow \frac{I_s}{1} = \frac{1}{1} \rightarrow I_s = 1$$

$$\rightarrow \text{ترانسistor} = V_s I_s = (1)(1) = 1W$$

$$\rightarrow \frac{\text{ترانسistor}}{\text{ترانسistor}} = \frac{1}{1} \times 1 = 50\%$$

### پرسش ۲۷

(۱) الف - معادل نونن دو سر A و B چیست.

(۲) ب -  $R_L = 10\sqrt{2}$  را به در سر A و B وصل می کنند که حداقل ترانسistor

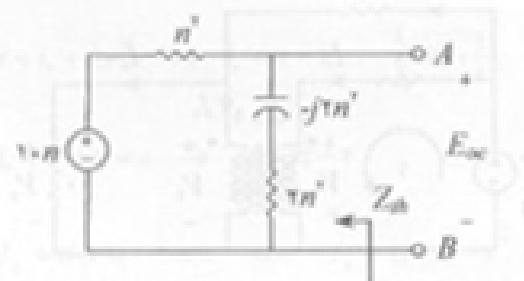
متصل شود



شکل مسئله ۲۷

حل: الف - با انتقال ایندکس های طرف اول به طرف دوم و در حالت دائمی سیستم و به ازای  $\theta = 60^\circ$  مدار

بصورت زیر خواهد شد



با مراعتن داریم

$$Z_R = n' \parallel \left( \tau n' - j\tau n' \right) = \frac{n' (\tau n' - j\tau n')}{n' + \tau n' - j\tau n'} = \frac{\tau n' (1-j)}{\tau + \tau - j} = \frac{1}{\tau} n' (1-j)$$

و با استفاده از قاعده تقسیم و کلاز، ولتاژ مدار باز را بدست خواهیم آورد

$$E_{ac} = \frac{\tau n' - j\tau n'}{\tau + \tau - j} \cdot R = \frac{1}{\tau} n' (1-j) R$$

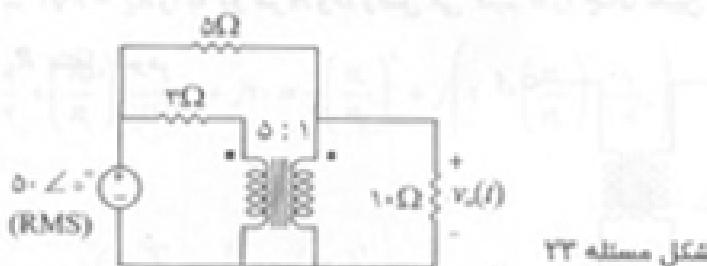
ب - با استفاده از شرط  $\bar{Z}_L = R_L$  نص توان  $R$  را بدست آورده (پرا به جواب  $n = R$ ) من درجه بیان مدار متوسط انداخت و برای محاسبه  $n$  مورد نظر از توان متوسط منتظر گرفته و برای صفر قرار می دهیم

$$I = \frac{E_{ac}}{Z_L + R_L} = \frac{\frac{1}{\tau} n' (1-j)}{\frac{1}{\tau} n' (1-j) + R\sqrt{1 - \left(\frac{1}{\tau}\right)^2} + j\frac{1}{\tau} R\pi}$$

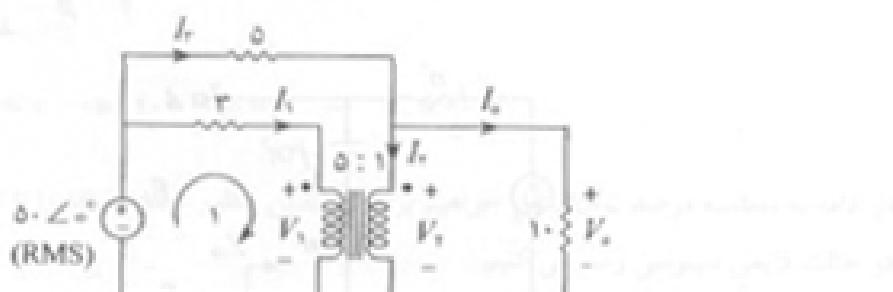
$$P_{av} = \frac{1}{4} R_L |I|^2 = \frac{R\sqrt{1 - \left(\frac{1}{\tau}\right)^2} + j\frac{1}{\tau} R\pi}{\left(\frac{1}{\tau}\right)^2 R^2 + R\sqrt{1 - \left(\frac{1}{\tau}\right)^2} + j\frac{1}{\tau} R\pi} \cdot \frac{dP_{av}}{dt} = 0 \rightarrow R = \tau / A$$

### مسئله ۲۳

ا) با استفاده از روش تحلیل متن (T) را در حالت دائمی سینوس تعیین کنید



حل: شکل مسئله را مجدداً بصورت زیر رسم می کنیم

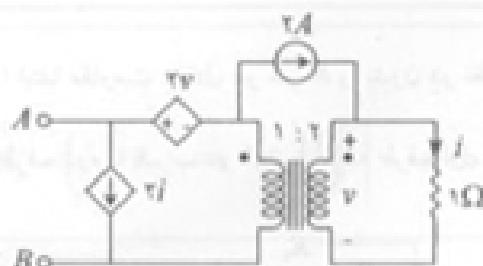


$$\frac{V_s}{V_i} = \frac{\delta}{\gamma} \rightarrow V_i = \delta V_s = \delta V_o \quad , \quad \frac{I_o}{I_i} = -\frac{1}{\delta} \rightarrow I_i = -\delta I_o \quad , \quad I_o = I_i + I_s = -\delta I_i + \frac{V_o}{\gamma}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{از KVL} \rightarrow -\delta \cdot + \tau I_i + \delta V_o = 0 \rightarrow \tau I_i + \delta V_o = 0 \\ \text{از KVL} \rightarrow -\delta \cdot + \delta \left( -\delta I_i + \frac{V_o}{\gamma} \right) + V_o = 0 \rightarrow -\delta \cdot I_i + \tau V_o = 0 \end{array} \right.$$

$$V_o = \frac{\tau A_{v, \text{rms}}}{\tau \phi_s} = V_{\text{rms}} / A_{v, \text{rms}} \rightarrow V_o(t) = V_{\text{rms}} / A_{v, \text{rms}} \cos(\omega t) \quad (\text{RMS})$$

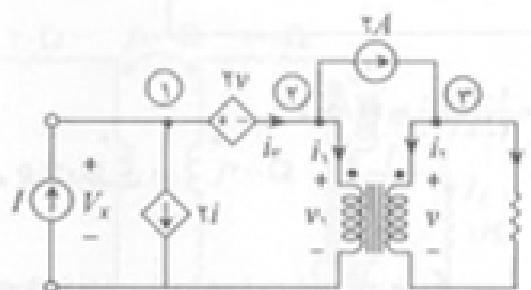
مسئله ۷۴



معادل توانی دو سر  $A$  و  $B$  را تعیین کنید

شکل مسئله ۷۴

حل: بدین مظور منبع آزمایش  $I_s$  را به دو سر  $A$  و  $B$  وصل کرده و ولتاژ دو سر آن را بدست می‌آوریم



$$V = \frac{I}{\gamma} = I_s \quad , \quad \frac{V_s}{V} = \frac{1}{\gamma} \rightarrow V_s = \frac{1}{\gamma} V = \frac{I}{\gamma} \rightarrow V_s = \tau V + V_i = \tau I + \frac{I}{\gamma} = \frac{\delta}{\gamma} I \rightarrow I = \frac{\gamma}{\delta} V_s$$

$$\textcircled{1} \text{ از KCL} \rightarrow -\tau + I_i + I = 0 \rightarrow I_i = \tau - I \quad , \quad \frac{I_i}{I_s} = -\frac{\tau}{\gamma} \rightarrow I_i = -\tau I_s = \tau I - \tau$$

$$\textcircled{2} \text{ از KCL} \rightarrow -I_s + I_i + \tau = 0 \rightarrow I_s = \tau I - \tau$$

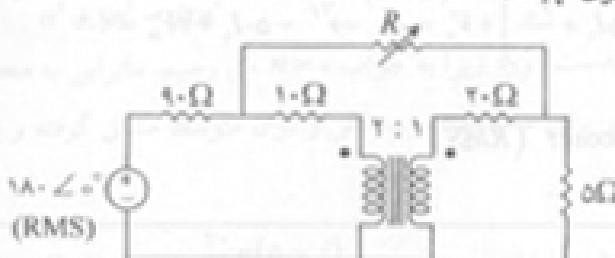
$$\textcircled{3} \text{ از KCL} \rightarrow -I_s + \tau I + \tau I - \tau = 0 \rightarrow -I_s + \tau I - \tau = 0 \rightarrow -I_s + \frac{\Delta}{\delta} V_s - \tau = 0$$

$$\rightarrow V_s = \frac{\delta}{\Delta} I_s + \frac{\delta}{\gamma} \rightarrow R_{\text{sh}} = \frac{\delta}{\Delta} \Omega \quad , \quad e_{\text{oc}} = \frac{\delta}{\gamma} V$$

## مسئله ۷۵

﴿) مدار  $R$  برای انتقال حداکثر توان متوسط به آن جذب است.

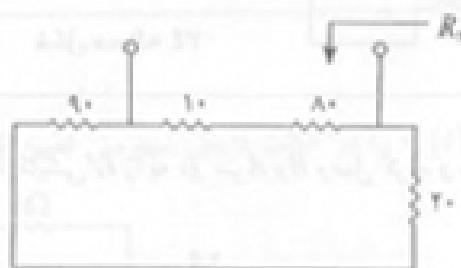
﴿) درصد توان انتقالی منع به  $R$  در حالت نویج است.



شکل مسئله ۷۵

حل: ابتدا مقاومت معادل دور سر  $R$  را بدون در نظر گرفتن خود  $R$  بدست من آوریم. بدون معتبر نمایش

$$\text{مقادیرهای طرف دوم} = \left( \frac{1}{1} \right)^2 = 1 \quad \text{به طرف اول متناسب من کوچم}$$



$$\rightarrow R_s = (1 + 1) \parallel (1 + 5) = \frac{1 \times 6}{1 + 6} = 1 \Omega$$

شرط انتقال توان حداکثر به  $R$  بیاریست از:

$$R = R_s \rightarrow R = 1 \Omega$$

برای محاسبه درصد شواسته شده مدار ساده شده زیر را در نظر من گیرید

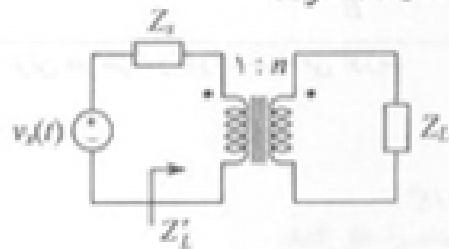


$$R = R_s \rightarrow I_s = \frac{V_s}{R_s + R} = \frac{V_s}{1 + R} \rightarrow \begin{cases} P_s = \frac{1}{4} V_s^2 I_s = \frac{V_s^2}{4R} \\ P_R = \frac{1}{4} R (I_s)^2 = \frac{(V_s)^2}{4R} \end{cases}$$

$$\rightarrow \frac{P_L}{R_i} = \frac{I^2}{R_i} \times 100\% = \frac{1}{4} \times 100\% = 25\%$$

مسئله ۲۶

ا)  $n$  را جنان تعیین کنید که حداقل نوان به بار  $Z_L$  انتقال داده شود.



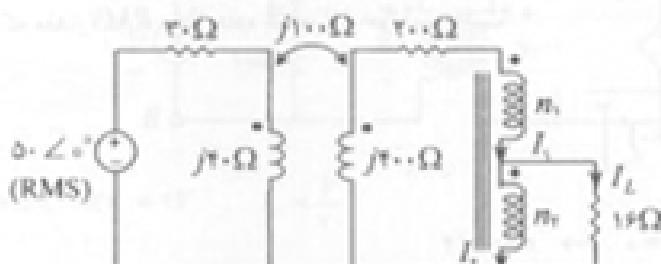
شکل مسئله ۲۶

حل: شرط انتقال نوان ماکریم عبارت است از:

$$Z_L = Z'_L = \left(\frac{n}{n'}\right)^2 Z_L \quad \rightarrow \quad n' = \sqrt{\frac{Z_L}{Z'_L}} \quad \rightarrow \quad n = \sqrt{\left|\frac{Z_L}{Z'_L}\right|}$$

مسئله ۲۷

ا)  $n$  را جنان تعیین کنید که حداقل نوان متوسط به مقدار متغیر  $1MHz$  انتقال داده شود. نوان ماکریم و درصد آن از نوان تولیدی را تعیین کنید. ( $R_s = 500\Omega$ )

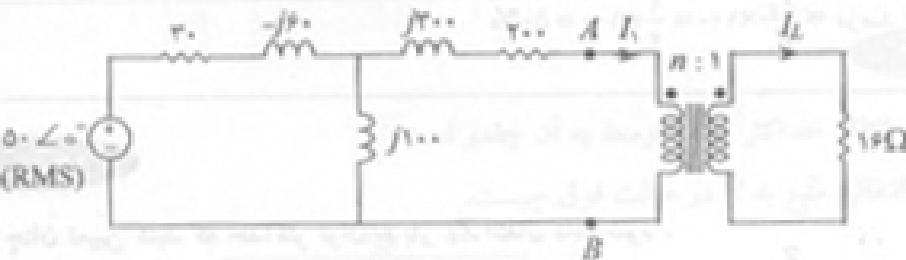


شکل مسئله ۲۷

حل: با توجه به شکل داریم:

$$\begin{cases} \frac{I_1}{I_2} = -\frac{R_1}{R_2} \quad \rightarrow \quad I_1 = -\frac{R_1}{R_2} I_2 \\ \rightarrow I_L = I_1 + \frac{R_1}{R_2} I_2 = \frac{R_1 + R_2}{R_2} I_2 \\ I_L = I_1 - I_2 \end{cases}$$

بنابراین با فرض  $R_1 = R_2 = R$  و با پذیرش مدار معادل  $T$  شکل مسئله را من نوان بصورت زیر رسم کرد.

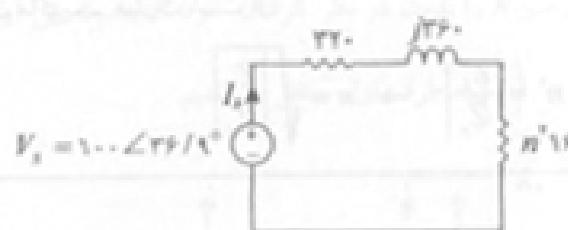


حال معادل توان در سر A و B را بدست من آوریم

$$Z_B = (r_1 - j\tau_1) \parallel j\tau_2 + r_2 + j\tau_3 = r_1 + j\tau_1 + r_2 + j\tau_3$$

$$E_{av} = \frac{j\tau_3}{r_1 + j\tau_1 + j\tau_3} V_0 \angle \phi_0 = V_0 \angle \phi_0 \tau_3 / \sqrt{1 + \tau_3^2}$$

بنابراین مدار را من توان بصورت زیر ماده کرد



$$I_0 = \frac{V_0 \angle \phi_0 \tau_3 / \sqrt{1 + \tau_3^2}}{\sqrt{R_2^2 + \tau_3^2} + j\tau_3} \rightarrow |I_0| = \frac{V_0 \angle \phi_0 \tau_3}{\left(\sqrt{R_2^2 + \tau_3^2}\right)^2 + (\tau_3)^2}$$

از آنجا که مقدار RMS و لذت داده شده، لذا خواهیم داشت

$$P_{av} = R |I_0|^2 = \frac{V_0^2 \angle \phi_0^2 \tau_3^2 / (1 + \tau_3^2)}{\left(\sqrt{R_2^2 + \tau_3^2}\right)^2 + (\tau_3)^2}$$

$$\frac{dP_{av}}{dr} = 0 \rightarrow -\tau_0 \delta R^2 + \tau_0 \tau_3 \cdot \tau_3 = 0 \rightarrow R = \delta / \tau$$

از آنجا که مقدار  $R = 0$  انتخاب می شود و خواهیم داشت

$$R = \delta \rightarrow \frac{R_1 + R_2}{R_1} = \delta \rightarrow \frac{0 + R_2}{R_1} = \delta \rightarrow R_2 = 17\Omega$$

در اینجا با توجه به مطابقه درصد توان ماکریم خواهیم بود

$$P_{av,R} = P_{av,R} = R |I_0|^2 = \frac{V_0^2 \angle \phi_0^2 \tau_3^2 / (1 + \tau_3^2)}{\left(\sqrt{(\delta)^2 + \tau_3^2}\right)^2 + (\tau_3)^2} = 4.17 W$$

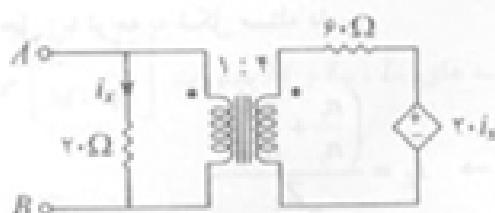


$$P_{\text{میان}} = P_{\text{میان}} = |V_i| |I_i| = \left( \frac{V}{\sqrt{2}} \right) \left( \frac{I}{\sqrt{2}} \right) = \frac{VI}{2} \text{ W}$$

$$\text{درصد نویس} = \frac{V/\sqrt{2}}{VI/2} \times 100 = 100\%$$

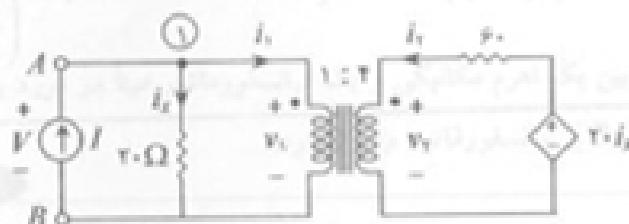
### مسئله ۷A

- ۱) معادل نویس در سر A و B را بدست آورید  
۲) اگر محل بکس از نقاط نمیتواند باز دیگر مسئله را حل کند



شکل مسئله

حل: بدین مفهوم منبع جریان آزمایش I را به دو سر A و B جدا کن و رکاز دو سر آن را بدست می‌آوریم



$$V_o = V \quad \rightarrow \quad V_o = \mp V_s = \mp V \quad , \quad I_s = \frac{V}{R_s}$$

$$I_o = \frac{\mp I_s - V_o}{R_s} = \frac{V - \mp V}{R_s} = \frac{V}{R_s} \quad , \quad I_o = \mp I_s = \frac{V}{R_s}$$

$$\textcircled{1} \text{ کسری KCL} \rightarrow -I + \frac{V}{R_s} + \frac{V}{R_s} = 0 \rightarrow V = \mp I \rightarrow R_o = \mp \quad e_{oc} = 0$$

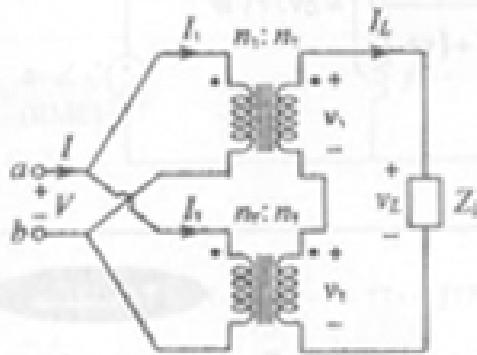
با تغییر سر تغله دار بکس از سه حقیقت داریم

$$V_o = -\mp V_s = -\mp V \quad \rightarrow \quad I_o = \frac{V + \mp V}{R_s} = \frac{V}{\sqrt{2}} \quad , \quad I_o = \mp I_o = \frac{V}{R_s}$$

$$\textcircled{1} \text{ کسری KCL} \rightarrow -I + \frac{V}{R_s} + \frac{V}{R_s} = 0 \rightarrow V = \frac{\mp}{\sqrt{2}} I \rightarrow R_o = \frac{R_s}{\sqrt{2}} \quad , \quad e_{oc} = 0$$

مسئله ۲۹

﴿) این دو سرمه را حساب کند



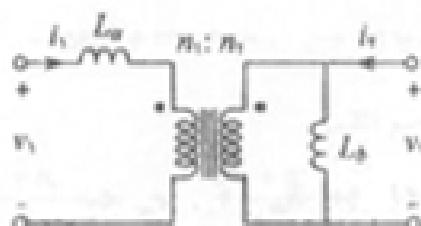
شکل مسئله ۲۹

حل: با نظر به شکل مسئله داریم

$$V_L = V_1 + V_2 = \left( \frac{R_1}{R_1} \right) V + \left( \frac{R_2}{R_1} \right) V = \left( \frac{R_1 + R_2}{R_1} \right) V \rightarrow I_L = \frac{\left( \frac{R_1 + R_2}{R_1} \right) V}{Z_L}$$

$$I = I_1 + I_2 = \frac{R_1}{R_1} I_L + \frac{R_2}{R_1} I_L = \left( \frac{R_1 + R_2}{R_1} \right) V \frac{\left( \frac{R_1 + R_2}{R_1} \right) V}{Z_L} \rightarrow Z_{ab} = \frac{V}{I} = \frac{Z_L}{\left( \frac{R_1 + R_2}{R_1} \right)}$$

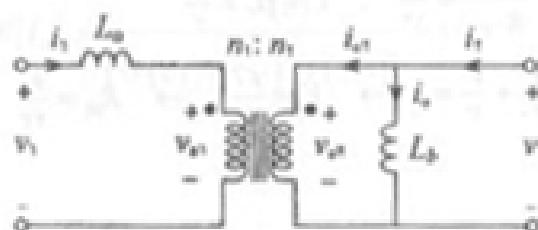
مسئله ۳۰

﴿)  $\frac{R_1}{R_1}$  و  $L_1, L_2$  را چنان تعیین کنید که در قطعی حاصل، معادل یک جفت سلف تزرویج شده باشد

شکل مسئله ۳۰

گرفت  $M_1, L_1$ 

حل: شکل مسئله را مجدداً بصورت زیر رسم می‌کنیم





$$V_i = V_{oi} \rightarrow \phi_i = \phi_{oi}, \quad V_{oi} = \frac{R_o}{R_i} V_i \rightarrow \phi_{oi} = \frac{R_o}{R_i} \phi_i$$

$$i_{oi} = i_i - i_b = i_i - \frac{\phi_i}{L_b} \rightarrow i_i = -\frac{R_o}{R_i} i_{oi} = \frac{R_o}{R_i} \left( \frac{\phi_i}{L_b} - i_b \right) \rightarrow \phi_i = \left( \frac{R_o}{R_i} L_b \right) i_i + L_b i_b$$

$$\phi_i = i_i L_{oi} + V_{oi} = i_i L_{oi} + \frac{R_o}{R_i} \phi_i = i_i L_{oi} + \frac{R_o}{R_i} \left[ \left( \frac{R_o}{R_i} L_b \right) i_i + L_b i_b \right]$$

$$\phi_i = \left( L_{oi} + \left( \frac{R_o}{R_i} \right)^2 L_b \right) i_i + \frac{R_o}{R_i} L_b i_b \rightarrow \begin{bmatrix} \phi_i \\ i_i \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} L_{oi} + \left( \frac{R_o}{R_i} \right)^2 L_b & \frac{R_o}{R_i} L_b \\ \frac{R_o}{R_i} L_b & L_{oi} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_i \\ i_b \end{bmatrix}$$

ماتریس الکتروکاپس یک جفت سلف تزویج شده با منصبهای  $L_{oi}$ ،  $L_b$  و  $M$  بصورت می‌باشد

بنابراین داریم

$$L_i = L_{oi} + \left( \frac{R_o}{R_i} \right)^2 L_b \quad , \quad M = \frac{R_o}{R_i} L_b \quad , \quad i_b = L_b$$

### مسئله ۳۱

Q) نشان دهد که نتابه بین یک اعمم مکانیکی و یک ترانسیفورماتور علیاً در مورد یک جفت چرخ دندنه با شعاعهای  $R_1$  و  $R_2$  و ترانسیفورماتور وجود دارد.

حل: برای یک جفت چرخ دندنه با شعاعهای  $R_1$  و  $R_2$  و زاویه چرخش  $\theta$  و گشتاور  $T$  داریم

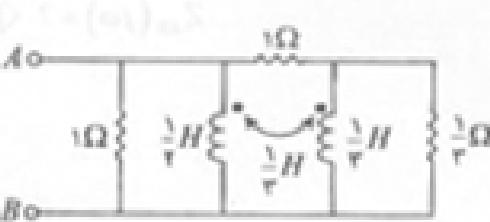
$$\frac{R_1}{r_i} = \frac{R_2}{r_o} \quad , \quad \frac{\theta}{\theta_i} = \frac{R_2}{R_1}$$

که مشابه  $\frac{i_1}{i_o} = -\frac{R_2}{R_1}$  و  $\frac{V_o}{V_i} = \frac{R_2}{R_1}$  است.

### مسئله ۳۲

$$Z_{AB}(j\omega) = ? \quad Q)$$

Q) اگر جای نقطه ها عرض شود  $Z_{AB}$  را حساب کنید

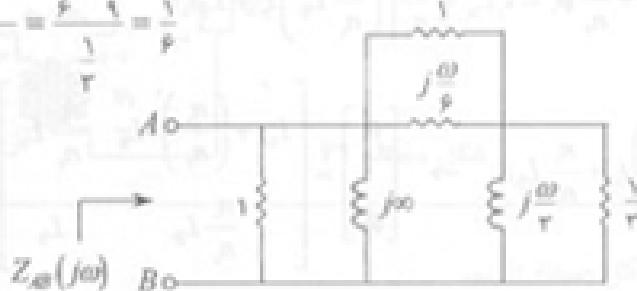


شکل مسئله ۳۲

حل: بدین مسئله از مدار معادل π سلفهای ترددی شده استفاده می کنیم

$$L_0 = \frac{L_s L_t - M'}{L_t - M} = \frac{\left(\frac{1}{\tau}\right)\left(\frac{1}{\tau}\right) - \left(\frac{1}{\tau}\right)^2}{\frac{1}{\tau} - \frac{1}{\tau}} = \infty \quad , \quad L_{0t} = \frac{L_s L_t - M'}{L_s - M} = \frac{\frac{1}{\tau} - \frac{1}{\tau}}{\frac{1}{\tau} - \frac{1}{\tau}} = \frac{1}{\tau}$$

$$L_t = -\frac{1}{\tau} L_0 = \frac{L_s L_t - M'}{M} = \frac{\frac{1}{\tau} - \frac{1}{\tau}}{\frac{1}{\tau}} = \frac{1}{\tau}$$

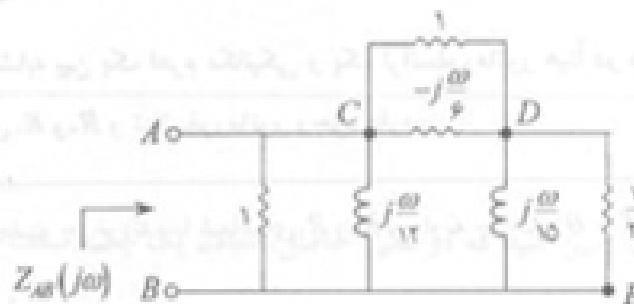


$$Z_{AB}(j\omega) = \left[ \left( \frac{1}{\tau} \parallel j\frac{\omega}{\tau} \right) + (1) \parallel \left( j\frac{\omega}{\tau} \right) \right] \parallel (1) = \frac{-\tau\omega^2 + j\omega}{-\lambda\omega^2 + \tau\tau + j\tau\omega}$$

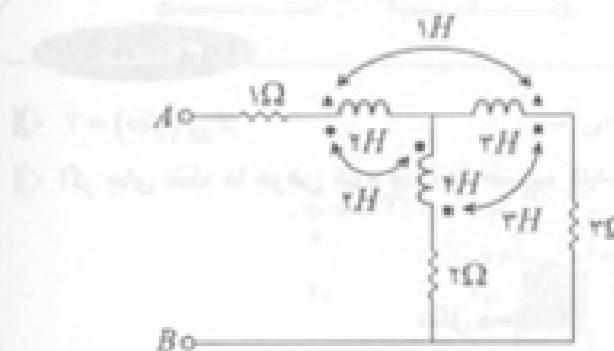
با عرض کردن جایی نقطه ها  $M = -M = -\frac{1}{\tau}$  شد، و خواهیم داشت

$$L_s = \frac{1}{\tau\tau} \quad , \quad L_0 = \frac{1}{\tau\tau} \quad , \quad L_t = -\frac{1}{\tau}$$

بنابراین در این حالت مدار بصورت زیر خواهد شد.



$$Z_{AB} = \left[ \left( \frac{1}{\tau} \parallel j\frac{\omega}{\tau} \right) + \left( -j\frac{\omega}{\tau} \right) \parallel (1) \right] \parallel \left( j\frac{\omega}{\tau} \parallel (1) \right) = \frac{\tau\omega^2 + j\tau\omega^2}{\omega^2 - \lambda\lambda + j(\tau\omega^2 + \tau\tau\omega)}$$



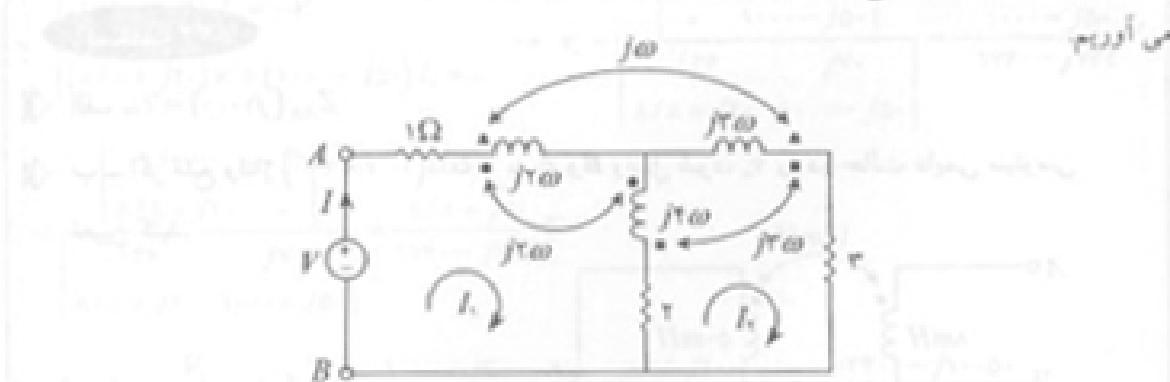
مسئله ۳۳

$$Z_{AB}(j\omega) = ? \quad \text{Q}$$

شکل مسئله ۳۳



حل : بدهی متفاوت منع دنگ آزمایشی  $V$  را به در سر  $A$  را حل کرد و سرین گلرنده از آن را پیدا کن



$$\text{منبع KVL} \rightarrow -V + I_1 + (j\tau\omega I_1 + j\tau\omega(I_1 - I_2) - j\omega I_1)$$

$$+ (j\tau\omega I_2 + j\tau\omega(I_2 - I_3) + j\tau\omega I_1) + \tau(I_2 - I_3) = 0$$

$$\rightarrow (\tau + j\tau\omega)I_1 + (-\tau + j\tau\omega)I_2 = V$$

$$\text{منبع KVL} \rightarrow \tau(I_3 - I_4) + (-j\tau\omega I_3 + j\tau\omega(I_3 - I_4) - j\tau\omega I_1)$$

$$+ (-j\omega I_4 + j\tau\omega(I_4 - I_3) + j\tau\omega I_3) + \tau I_4 = 0$$

$$\rightarrow (-\tau - j\tau\omega)I_3 + (\tau + j\omega)I_4 = 0$$

$$\rightarrow I = I_1 = \frac{\begin{vmatrix} V & -\tau + j\tau\omega \\ \tau + j\tau\omega & \tau + j\omega \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} \tau + j\tau\omega & -\tau + j\tau\omega \\ -\tau - j\tau\omega & \tau + j\omega \end{vmatrix}} = \frac{(\tau + j\omega)V}{(\tau + j\tau\omega)(\tau + j\omega) - (-\tau - j\tau\omega)(-\tau + j\tau\omega)}$$

$$= \frac{\tau + j\omega}{\tau(1 - \tau\omega^2) + j\tau\omega\omega} V$$

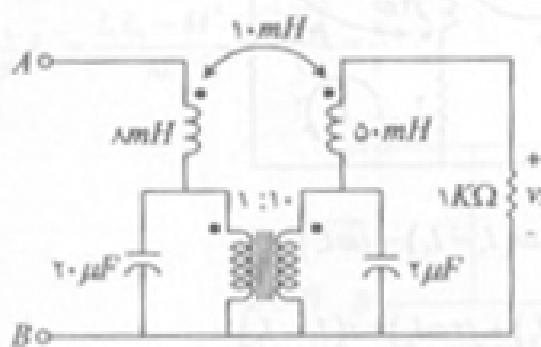
$$\rightarrow Z_{AB}(j\omega) = \frac{V}{I} = \frac{\tau(1 - \tau\omega^2) + j\tau\omega\omega}{\tau + j\omega}$$

مسئله ۷۴

$$Z_{AB}(j\omega) = ? \quad \text{الف} \quad \text{Q}$$

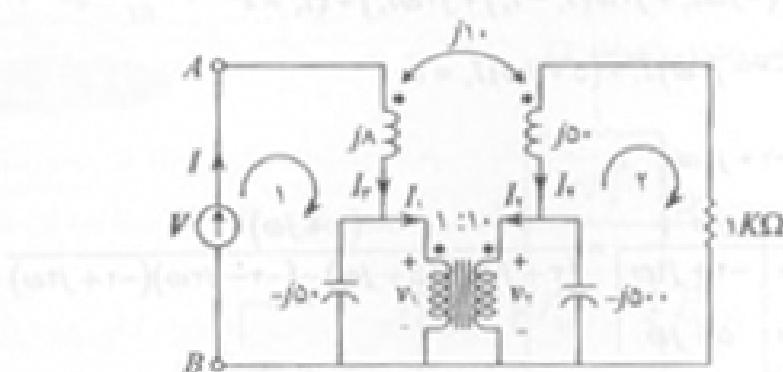
ب - اگر منع ولتاژ  $B_A$  به  $1.008(1.7I + 2.7)$  وصل شود،  $V_o$  را در حالت دائمی سینوس

تعیین کنید



شکل مسئله ۷۴

حل : الف - بدین منظور منع ولتاژ آزمایش  $V_o$  را به دو سر  $A$  و  $B$  متصل کرد و جریان گذارنده از آن را بحسب می‌آورید. در حالت دائمی سینوس و  $\omega = 1000 \text{ rad/s}$  مدار بصورت زیر خواهد بود.



$$I_r = \frac{V_o}{-j\omega C} + I_s = \frac{V_o}{-j\omega C} - 1 \cdot I_s \quad , \quad I_s = \frac{V_o}{-j\omega C} + I_r = \frac{V_o}{-j\omega C} + I_s$$

$$\text{KVL برابری منابع} \rightarrow -V + j\omega \left( \frac{V_o}{-j\omega C} - 1 \cdot I_s \right) + j\omega \cdot \left( \frac{V_o}{-j\omega C} + I_s \right) + V_s = 0$$

$$\text{KVL برابری منابع} \rightarrow -1 \cdot V_s - j\omega \left( \frac{V_o}{-j\omega C} + I_s \right) - j\omega \cdot \left( \frac{V_o}{-j\omega C} - 1 \cdot I_s \right) - 1 \cdot \left( \frac{V_o}{-j\omega C} + I_s \right) = 0$$



$$\rightarrow \begin{cases} -j\tau\frac{dV_i}{dt} + jV_i I_i = -V \\ (A/A + j\tau) V_i + (\gamma \dots - j\delta) I_i = 0 \end{cases} \rightarrow V_i = \frac{\begin{vmatrix} -V & jV_i \\ \gamma \dots - j\delta & 0 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} -j\tau\frac{d}{dt} & jV_i \\ A/A + j\tau & \gamma \dots - j\delta \end{vmatrix}} = \frac{\gamma \dots - j\delta}{\gamma\tau\frac{d}{dt} - j\tau\tau} V$$

$$I_i = \frac{\begin{vmatrix} -j\tau\frac{d}{dt} & -V \\ A/A + j\tau & \gamma \dots - j\delta \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} -j\tau\frac{d}{dt} & jV_i \\ A/A + j\tau & \gamma \dots - j\delta \end{vmatrix}} = \frac{A/A + j\tau}{\gamma\tau\frac{d}{dt} - j\tau\tau} V$$

$$\rightarrow I = I_i = \frac{V_i}{-j\delta} = \frac{\gamma \dots - j\delta}{j\delta(\gamma\tau\frac{d}{dt} - j\tau\tau)} V = \frac{A/A + j\tau}{\gamma\tau\frac{d}{dt} - j\tau\tau} V = \frac{-\tau\tau \dots - j\gamma \dots \delta}{j\delta(\gamma\tau\frac{d}{dt} - j\tau\tau)} V$$

$$\rightarrow Z_{AB} = \frac{V}{I} = \frac{j\delta(\gamma\tau\frac{d}{dt} - j\tau\tau)}{-\tau\tau \dots - j\gamma \dots \delta} = \frac{(\delta \angle 90^\circ)(\gamma\tau \angle -90^\circ)}{(\gamma \angle 90^\circ - 1/A) \angle 90^\circ} = A/4A \angle \gamma\tau/4$$

پ - در این حالت با جایگذاری  $\gamma = 1 \angle 27.5^\circ$   $V = 1 \angle 27.5^\circ$  خواهیم داشت.

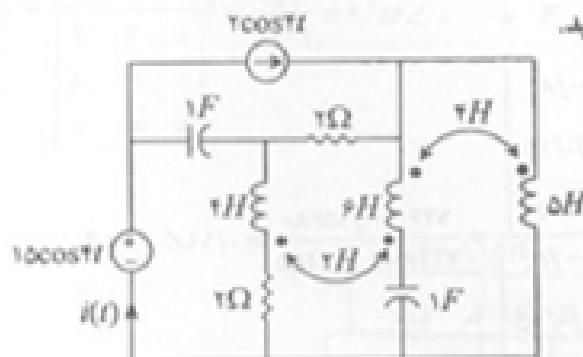
$$V_i = \gamma \dots I_i = \gamma \dots \left( \frac{V_i}{-j\delta} + I_i \right) = j\tau V_i + \gamma \dots I_i$$

$$\rightarrow V_i = j\tau \cdot \left( -\frac{\gamma \dots - j\delta}{\gamma\tau\frac{d}{dt} - j\tau\tau} \gamma \angle 27.5^\circ \right) + \gamma \dots \frac{A/A + j\tau}{\gamma\tau\frac{d}{dt} - j\tau\tau} \gamma \angle 27.5^\circ = TA \angle VA$$

$$\rightarrow V_i(t) = TA \cos(\gamma \angle t + VA)$$

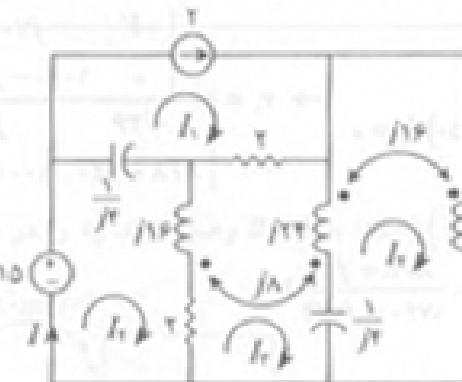
تمام شد

Q) (a) را در حالت دایس سینوس تعیین کنید



شکل مسئله 78

حل : در حالت دایس سینوس مدار بصورت زیر خواهد بود



$$I_1 = 1$$

$$\tau \text{ منظر KVL} \rightarrow -10 + \frac{1}{j\tau}(I_1 - i) + j\tau s(I_1 - I_r) + j\kappa(I_r - I_s) + i(I_r - I_s) = 0$$

$$\begin{aligned} \tau \text{ منظر KVL} \rightarrow & i(I_r - I_s) + j\tau s(I_r - I_s) - j\kappa(I_r - I_s) + i(I_r - i) + \tau \tau j(I_r - I_s) \\ & - j\kappa(I_r - I_s) + j\tau s I_r + \frac{1}{j\tau}(I_r - I_s) = 0 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \tau \text{ منظر KVL} \rightarrow & \frac{1}{j\tau}(I_r - I_s) + j\tau \tau(I_r - I_s) + j\kappa(I_r - I_s) - j\tau s I_r + j\tau \cdot I_r \\ & + \tau \tau j(I_r - I_s) = 0 \end{aligned}$$

$$\begin{cases} (1 + j\kappa/\tau\delta)I_r + (-1 + j\kappa)I_s - j\kappa I_r = 10 - j\tau/\delta \\ (-1 - j\kappa)I_r + (1 - j\tau/\tau\delta)I_s - j\tau/\tau\delta I_r = 0 \\ -j\kappa I_r + j\tau/\tau\delta I_s + j\tau\tau/\tau\delta I_r = 0 \end{cases}$$

$$\rightarrow I = I_r = \frac{\begin{vmatrix} 10 + j\tau/\delta & -1 + j\kappa & -j\kappa \\ 1 & 1 - j\tau/\tau\delta & -j\tau/\tau\delta \\ -1 - j\kappa & 1 - j\tau/\tau\delta & -j\tau/\tau\delta \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 1 + j\kappa/\tau\delta & -1 + j\kappa & -j\kappa \\ 1 + j\tau/\tau\delta & -1 + j\tau & -j\kappa \\ -1 - j\kappa & 1 - j\tau/\tau\delta & -j\tau/\tau\delta \end{vmatrix}} = \frac{\tau\tau\delta - j\delta\kappa\kappa}{\tau\tau\tau\delta\delta + j\delta\delta\delta\delta} = \sqrt{\tau\tau\delta\delta} \angle -\arctan(\kappa)$$

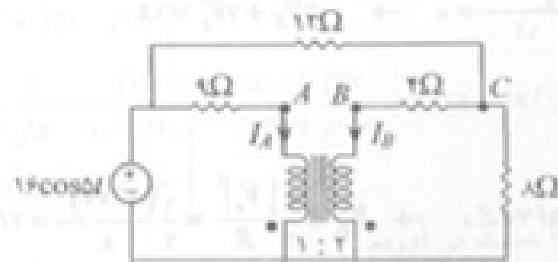
$$\rightarrow I(t) = \sqrt{\tau\tau\delta\delta} \cos(\omega t - \arctan(\kappa))$$



## مسئله ۲۶

الف - نوان منوسط تحریکی به مقاومت  $4\Omega$  را تعیین کند.

ب - اگر یک مقاومت  $8\Omega$  به دو سر  $A$  و  $B$  وصل شود یار دیگر مسئله را حل کند.



شکل مسئله ۲۶

حل : الف - با توجه به شکل مسئله ۲۶ و خواصیم داشت

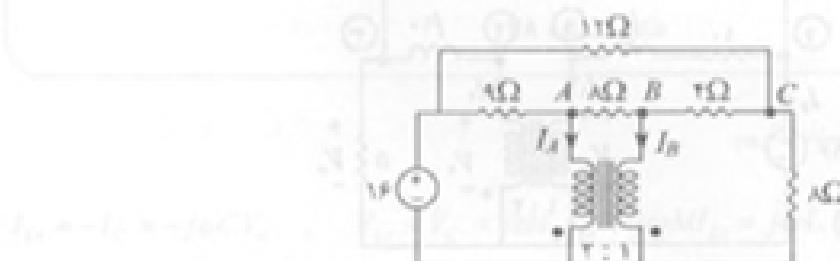
$$\textcircled{A} \text{ } \rightarrow \text{KCL at } A: I_A + \frac{V_A - V_B}{4} = 0 \rightarrow 4I_A + V_B = 4V$$

$$\textcircled{B} \text{ } \rightarrow \text{KCL at } B: -4I_A + \frac{V_B - V_C}{4} = 0 \rightarrow 4I_A - V_B + V_C = 0$$

$$\textcircled{C} \text{ } \rightarrow \text{KCL at } C: \frac{V_C - V_B}{4} + \frac{V_C - V_A}{4} + \frac{V_A - V_B}{4} = 0 \rightarrow -4V_B + 4V_C = 4V$$

$$\rightarrow V_C = \frac{4V_B - 4V_A}{4} = \frac{-4V_A}{4} = V_A \angle 0^\circ \rightarrow P_{av} = \frac{|V_C|}{4} = \frac{\sqrt{(V_A)^2}}{4} = \frac{V_A^2}{16} = \frac{V^2}{4} \text{ W}$$

ب - در این حالت مدار بصورت زیر خواهد شد



با توجه به شکل مسئله ۲۶ و خواصیم داشت

$$\textcircled{1} \text{ کمک KCL} \rightarrow \frac{V_B - V}{\frac{1}{j}} + I_A + \frac{V_B - V_C}{\frac{1}{j}} = 0 \rightarrow jV_I + jV_B = jVA$$

$$\textcircled{2} \text{ کمک KCL} \rightarrow \frac{V_B - V_E}{\frac{1}{j}} - jI_A + \frac{V_E - V_C}{\frac{1}{j}} = 0 \rightarrow jV_I - V_E + jV_C = 0$$

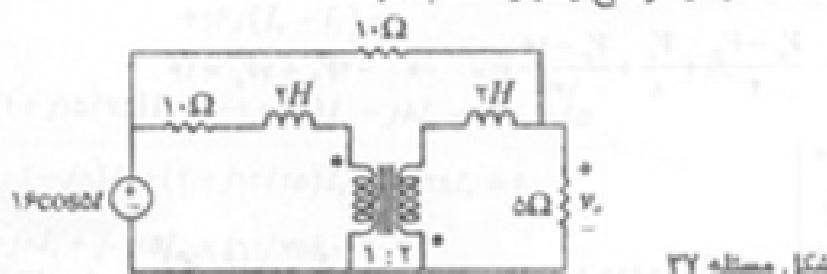
$$\textcircled{3} \text{ کمک KCL} \rightarrow \frac{V_C - V_B}{\frac{1}{j}} + \frac{V_C - V_E}{\frac{1}{j}} + \frac{V_E - V}{\frac{1}{j}} = 0 \rightarrow -jV_B + jV_C = jV$$

$$\Rightarrow V_C = \begin{vmatrix} jV & jV_B & jVA \\ jV & -j & 0 \\ 0 & -j & jV \end{vmatrix} = \frac{-10jV}{-jVA} = 0.1V \angle 0^\circ \rightarrow P_{av} = \frac{1}{j} \left| \frac{V_C}{R} \right|^2 = \frac{1}{j} \left( \frac{0.1V}{A} \right)^2 = 0.01W$$

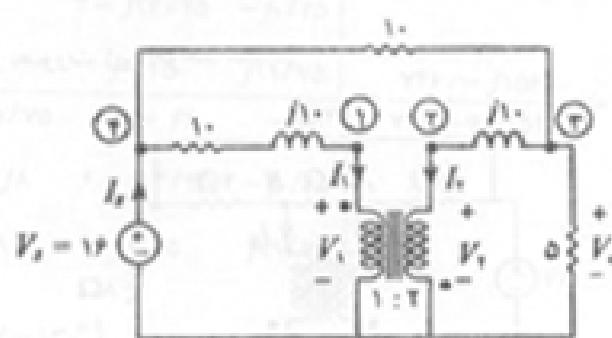
مسئله ۳۷

الف - را در حالت دائمی سینوس بدست آورید

ب - اهداف دیده شده در دو مرحله ولتاژ را حساب کنید



حل : الف - در حالت دائمی سینوس شکل مسئله بصورت زیر خواهد شد.



$$\frac{V_1}{V_o} = -\frac{1}{j} \rightarrow V_1 = -jV_o \quad , \quad I_1 = \frac{V_1 - V_2}{j} \quad , \quad \frac{I_1}{I_2} = \frac{1}{j} \rightarrow I_2 = \frac{j}{1} I_1 = \frac{jV_1 - jV_2}{1 + j}$$



$$\textcircled{1} \rightarrow \int_{\text{KCL}} \frac{V - V_s}{1 + j\tau} + \frac{-V_s - V_o}{j\tau} = 0 \rightarrow (1 + j\tau) V_s + (1 + j\tau) V_o = jV.$$

$$\textcircled{2} \rightarrow \int_{\text{KCL}} \frac{V_o}{0} + \frac{V_o - (-V_s)}{j\tau} + \frac{V_o - V}{j\tau} = 0 \rightarrow -V_s + (1 + j\tau) V_o = jV.$$

$$V_o = \begin{vmatrix} 1 + j\tau & jV \\ 1 & jV \\ 1 + j\tau & 1 + j\tau \\ 1 & 1 + j\tau \end{vmatrix} = \frac{-V_s + jV\tau}{-1\tau + jV\tau} = \tau/\tau\tau \angle 180^\circ \rightarrow V_o(t) = \tau/\tau\tau \cos(2t + 180^\circ)$$

پ - اینجا با استفاده از دستگاه مدارهای خوب  $V_o$  را بدست می‌آوریم

$$V_s = \begin{vmatrix} jV & 1 + j\tau \\ jV & 1 + j\tau \\ 1 + j\tau & 1 + j\tau \\ 1 & 1 + j\tau \end{vmatrix} = \frac{-V_s - jV\tau}{-1\tau + jV\tau} = \frac{\tau\cdot 0 \angle -180^\circ}{\tau\tau\tau \angle 180^\circ} = \sqrt{0\tau} \angle -180^\circ$$

$$\textcircled{3} \rightarrow \int_{\text{KCL}} \frac{V_s - V}{j\tau} + \frac{V_s - 1/\tau\tau \angle 180^\circ}{\tau} + \frac{V_s - 1/\tau\tau \angle -180^\circ}{\tau + j\tau} = 0$$

$$\rightarrow I_s = 1/\tau\tau \angle -180^\circ$$

$$\rightarrow Z_s = \frac{V_s}{I_s} = \frac{V \angle 0}{1/\tau\tau \angle -180^\circ} = \tau/\tau \angle 180^\circ = \tau/\tau + j\tau/\tau$$

فرموده

توضیح

پرسیده

جواب

$M = \gamma \cdot^T H$

$i_d(t) \uparrow$        $L_s \left\{ \begin{array}{l} \text{---} \\ \text{---} \end{array} \right\} \sum L_s = \gamma \cdot^T H \quad v_o(t) = \sin(\omega t) + \gamma \cdot^T \sin(\omega t)$

حل: از نظر مداری به شکل مسئله داریم

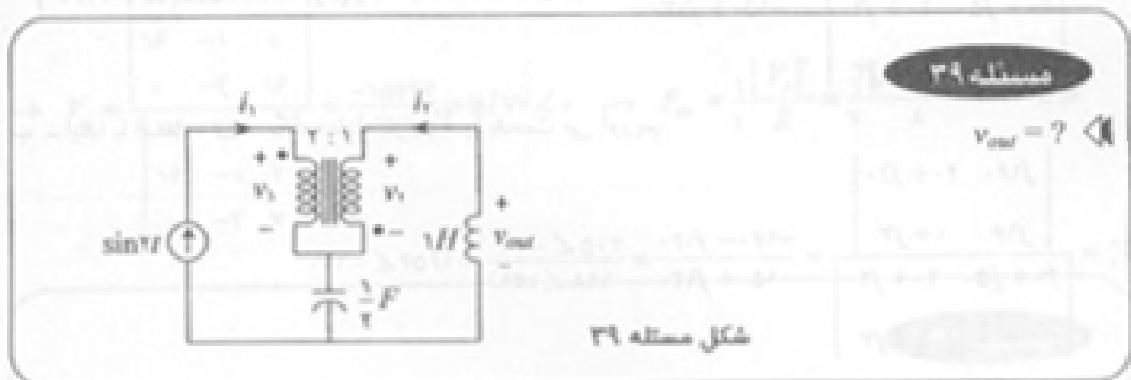
$$I_{L_s} = -I_C = -j\omega C V_s \quad , \quad V_{L_s} = V_C = j\omega L_s I_{L_s} + j\omega M I_{L_s} = j\omega L_s (-j\omega C V_C) + j\omega M I_s,$$

$$j\omega M I_s = V_C - \omega' c L_s V_C \rightarrow I_s = \frac{1 - \omega' c L_s}{j\omega M} V_s$$

$$V_{\text{in}} = -j \quad , \quad \omega = \text{تغییر} \cdot t \quad \rightarrow \quad I_{\text{in}} = \frac{1 - (\text{تغییر})^2 \times \text{تغییر}^{-2} \times \text{تغییر}^{-2}}{j(\text{تغییر})^2 \times \text{تغییر}^{-2}} (-j) = -1/\sqrt{\text{تغییر}}$$

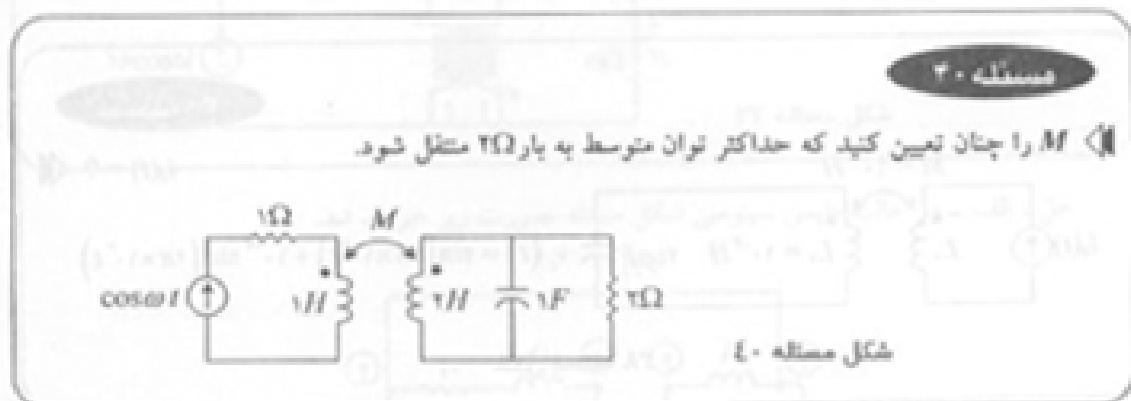
$$V_{\text{in}} = -j\text{تغییر}^2 \quad , \quad \omega = \text{تغییر} \cdot t \quad \rightarrow \quad I_{\text{in}} = \frac{1 - (\text{تغییر})^2 \times \text{تغییر}^{-2} \times \text{تغییر}^{-2}}{j(\text{تغییر})^2 \times \text{تغییر}^{-2}} = -1/\sqrt{\text{تغییر}}$$

$$I_{\text{in}}(t) = -1/\sqrt{\text{تغییر}} \cos(\text{تغییر} \cdot t) - j/\sqrt{\text{تغییر}} \sin(\text{تغییر} \cdot t)$$



حل: از آنجا که به حالت دائمی سینوس اشاره شده است لذا پاسخ کامل  $v_{\text{out}}$  را بدست خواهیم آورد.

$$I_1 = \sin \omega t \quad , \quad \frac{I_1}{I_2} = \frac{1}{1} \quad \rightarrow \quad I_2 = \omega I_1 = \omega \sin \omega t \quad , \quad v_{\text{out}} = -\frac{dI_2}{dt} = \omega \cos \omega t$$



حل: مدار را در حالت دائمی سینوس رسم می کنیم





$$\textcircled{1} \text{ از KCL: } V_i + \frac{V_i}{\frac{1}{\omega}} + \frac{V_i}{\frac{1}{\omega}} = 0 \Rightarrow I_i = -\left(\frac{1}{\omega} + j\omega\right)V_i$$

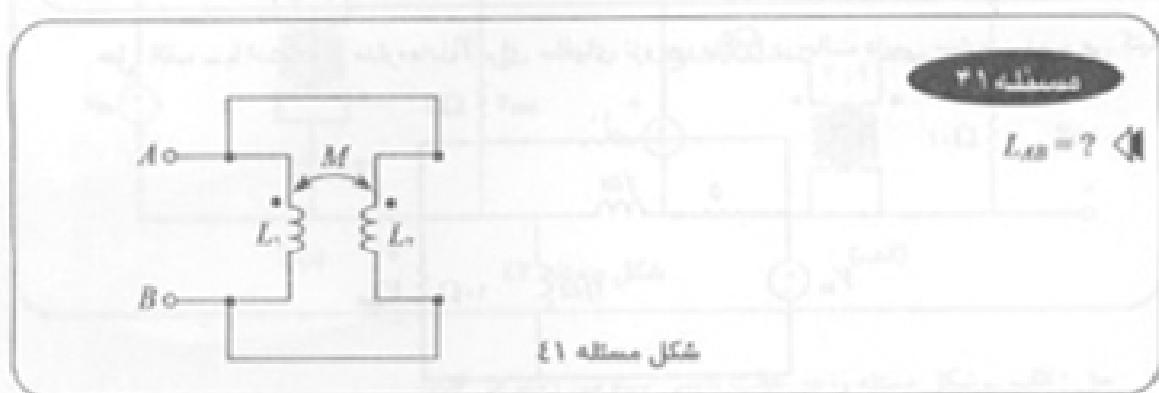
از طرفی با توجه به ماتریسی نزدیک شده می‌توان نوشت:

$$V_i = j\omega M I_i + j\omega I_i = j\omega M - j\omega\left(\frac{1}{\omega} + j\omega\right)V_i$$

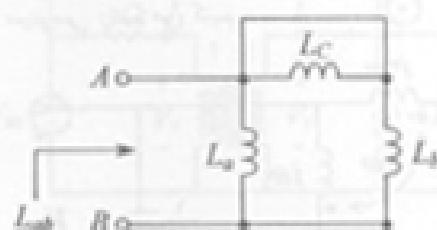
$$\rightarrow V_i = \frac{j\omega M}{\frac{1}{\omega} + j\omega} \rightarrow P_{av} = \frac{\frac{1}{\omega}|V_i|^2}{R} = \frac{M^2\omega^2}{\omega\left(\frac{1}{\omega} + j\omega\right)^2}$$

واضح است که  $P_{av}$  مذکور بدم به ازای همان بعد حاصل شده بود که پیش از باشد

$$M = \sqrt{L_1 L_2} = \sqrt{JL}$$



حل: با استفاده از مدار مذکور ماتریسی نزدیک شده شکل مدار بصورت زیر خواهد شد.

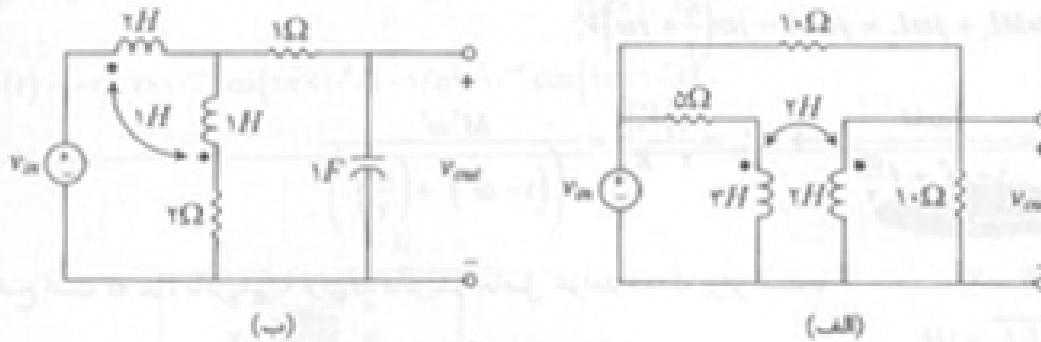


$$L_x = \frac{L_1 L_2 - M^2}{L_1 - M} \quad , \quad L_y = \frac{L_1 L_2 - M^2}{L_2 - M} \quad \rightarrow \quad L_{AB} = L_x \parallel L_y = \frac{L_x L_y}{L_x + L_y}$$

$$\rightarrow L_{AB} = \frac{\left(\frac{L_1 L_2 - M^2}{L_1 - M}\right)\left(\frac{L_1 L_2 - M^2}{L_2 - M}\right)}{\frac{L_1 L_2 - M^2}{L_1 - M} + \frac{L_1 L_2 - M^2}{L_2 - M}} = \frac{L_1 L_2 - M^2}{L_1 + L_2 - 2M}$$

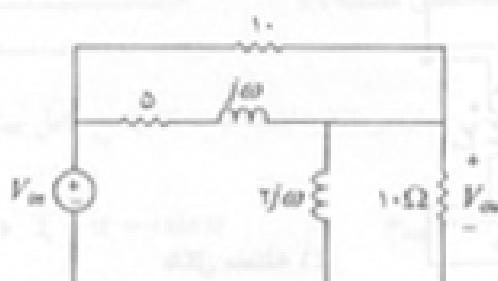
77

نایم شیکه انتقال ولکاز را در دو مدار زیر بدهت اورید.



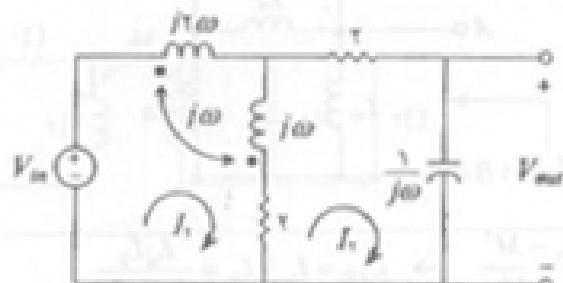
274-100

**حل: الف** - با استفاده از مدار معادل آرای سفهای تزویج، مدار را در حالت دائمی سنجی رسم می کنیم



$$V_{out} = \frac{1 + j\tau/\omega}{1 + j\tau/\omega + 1/(s + j\omega)} = \frac{-\omega^2 + j\omega\alpha}{\tau\omega - \tau\omega^2 + j\omega\alpha} V_{in} \quad \rightarrow \quad H(j\omega) = \frac{V_{out}}{V_{in}} = \frac{-\omega^2 + j\omega\alpha}{\tau\omega - \tau\omega^2 + j\omega\alpha}$$

ب - مدار را در حالت دائمی سینوس دنم من کنم



$$\text{مشروط على KVL} \rightarrow -V_a + [j\pi\omega L_s - j\omega(L_s - L_1)] + [j\omega(L_s - L_1) - j\pi\omega L_s] + \pi(L_s - L_1) = 0$$

$$\rightarrow (1+j\omega)I_0 - \pi I_0 = V_0 \quad (7)$$

$$+ \tau(I_s - I_c) + [j\omega(I_s - I_c) + j\omega I_c] + \tau I_c + \frac{\gamma}{j\omega} I_s = 0$$



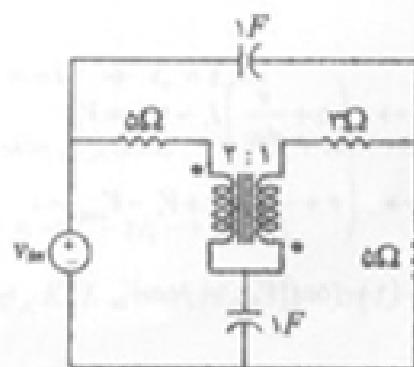
$$\rightarrow -\tau I_s + \left( \tau + j\omega + \frac{1}{j\omega} \right) I_s = 0 \rightarrow I_s = \left( \tau + \frac{j\omega}{\tau} + \frac{1}{\tau j\omega} \right) I_s$$

با توجه به شکل مسئله  $I_s = j\omega V_{out}$  بدست آمده در معادله (۱) خواهیم داشت.

$$(\tau + j\omega) \left( \tau + \frac{j\omega}{\tau} + \frac{1}{\tau j\omega} \right) (j\omega V_{out}) - \tau (j\omega V_{out}) = V_{in} \rightarrow \frac{V_{out}}{V_{in}} = \frac{1}{\tau - \omega^2 + j(\tau\omega - \omega^2)}$$

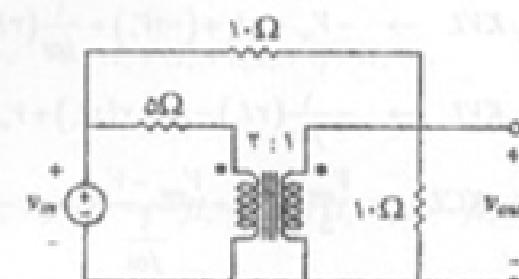
### مسئله ۲۷

نحو شبکه انتقال ولتاژ را در دو مدار زیر بدست آورید.



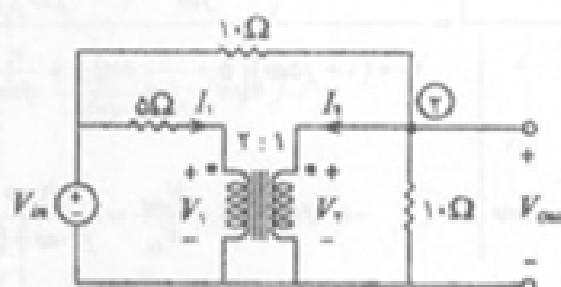
(۱)

مسئله ۲۷



(۲)

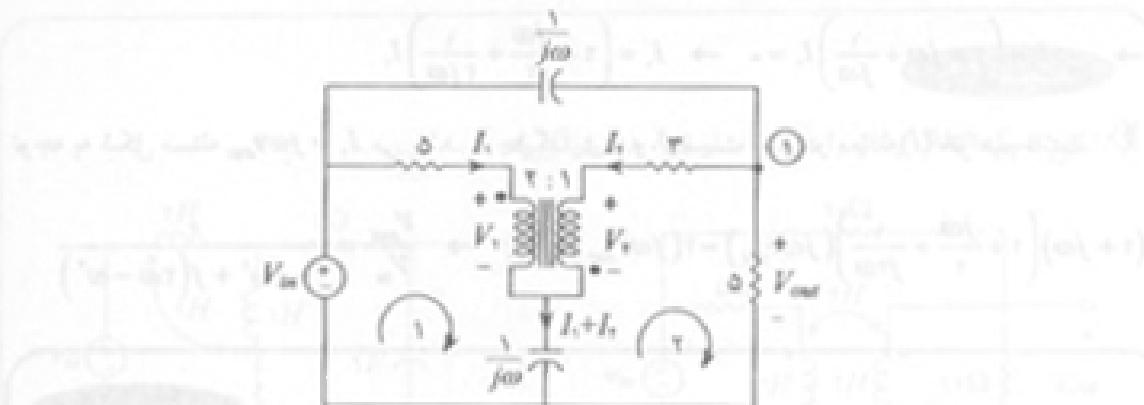
حل: (۱) - شکل مسئله را در حالت دائم سینوس رسم می کنیم



$$V_i = iV_s \rightarrow I_s = \frac{V_h - V_i}{\delta} = \frac{V_h - iV_s}{\delta}, \quad I_1 = -\tau I_s = \frac{iV_s - \tau V_h}{\delta} = \frac{iV_{out} - \tau V_h}{\delta}$$

$$\textcircled{1} \rightarrow \textcircled{2} \text{ کلی } KCL \rightarrow \frac{V_{out}}{\tau} + \frac{V_{out} - V_h}{\tau} + \frac{iV_{out} - \tau V_h}{\delta} = 0 \rightarrow H(j\omega) = \frac{V_{out}}{V_h} = \frac{1}{\tau}$$

ب - مدار را در حالت دائم سینوس رسم می کنیم



$$I_1 = \tau I_1, \quad V_1 = -V_r, \quad I_1 + I_r = \tau I_1$$

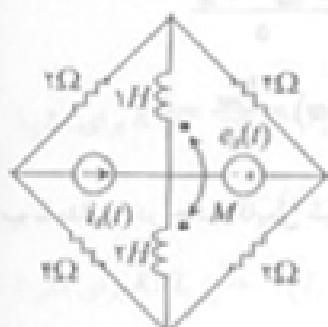
$$\text{من} \rightarrow -V_{in} + \delta I_r + (-\tau V_r) + \frac{1}{j\omega}(\tau I_1) = 0 \rightarrow \left(\delta + \frac{\tau}{j\omega}\right)I_1 - \tau V_r = V_{in}$$

$$\text{من} \rightarrow -\frac{1}{j\omega}(\tau I_1) - V_r - \tau(I_1) + V_{out} = 0 \rightarrow \left(\tau + \frac{1}{j\omega}\right)I_1 + V_r - V_{out} = 0$$

$$\text{من} \rightarrow \text{KCL} \rightarrow \frac{V_{out}}{\delta} + \tau I_1 + \frac{V_{out} - V_{in}}{\frac{1}{j\omega}} = 0 \rightarrow \tau I_1 + (1 + j\omega\delta)V_{out} = j\omega\delta V_{in}$$

$$\rightarrow V_{out} = \frac{\begin{vmatrix} \delta + \frac{\tau}{j\omega} & -\tau & V_{in} \\ \tau + \frac{1}{j\omega} & 1 & 0 \\ 1 & 0 & j\omega\delta V_{in} \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 1 + j\omega\delta \left(\delta + \frac{\tau}{j\omega} + \tau \left(\tau + \frac{1}{j\omega}\right)\right) \\ \tau + (1 + j\omega\delta) \left(\delta + \frac{\tau}{j\omega} + \tau \left(\tau + \frac{1}{j\omega}\right)\right) \\ 1 + j\omega\delta \end{vmatrix}} V_{in}$$

$$\rightarrow H(j\omega) = \frac{V_{out}}{V_{in}} = \frac{j\omega\delta + j\omega\delta(1 + j\omega\delta)}{j\omega\delta + (1 + j\omega\delta)(1 + j\omega\delta)}$$



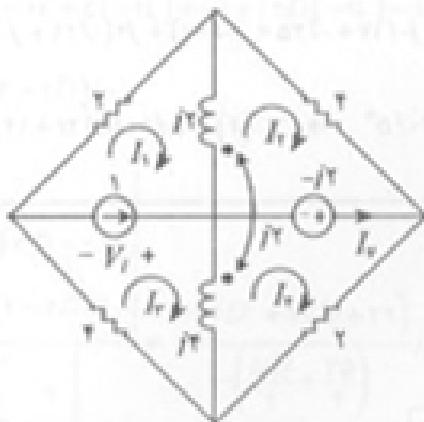
جربان گذرنده از منبع ولتاژ و ولتاژ در سر منبع جربان را تعیین کنید

$$(M = iH, e_r(t) = r \sin \omega t, i_r(t) = r \cos \omega t)$$

شکل مسئله



حل: شکل مسئله را در حالت دائمی سینوس رسم می کنیم



$$I_1 - I_2 = -\gamma \rightarrow I_2 = I_1 + \gamma$$

$$\text{مشترک KVL} \rightarrow \tau I_1 + \tau I_2 + \tau I_3 + \tau I_1 = 0 \rightarrow \tau I_1 + \tau I_2 + \tau(I_1 + \gamma) + \tau I_3 = 0$$

$$\rightarrow I_3 = -\tau I_1 - \tau I_2 - \tau$$

$$\text{مشترک KVL} \rightarrow j\tau(I_1 - I_2) + j\tau(I_2 - I_3) + j\tau + j\tau = 0 \rightarrow -jI_1 + (\tau + j)I_2 + jI_3 - jI_2 = -j$$

$$\text{مشترک KVL} \rightarrow j\tau(I_1 - I_2) + j\tau(I_2 - I_3) - j\tau + jI_2 = 0 \rightarrow jI_1 - jI_2 - j\tau I_2 + (\gamma + j\tau)I_3 = j$$

$$\begin{cases} -jI_1 + (\tau + j)I_2 + j(I_2 + \gamma) - j(-\tau I_1 - \tau I_2 - \tau) = -j \\ jI_1 - jI_2 - j\tau(I_2 + \gamma) + (\gamma + j\tau)(-\tau I_1 - \tau I_2 - \tau) = j \end{cases} \rightarrow \begin{cases} j\tau I_1 + (\tau + j\tau)I_2 = -j\tau \\ (\tau + j\tau)I_1 + (\tau + j\delta)I_2 = -\tau - j\gamma \end{cases}$$

$$\rightarrow I_1 = \frac{-j\tau \quad \tau + j\tau}{\begin{vmatrix} -\tau - j\gamma & \tau + j\delta \\ j\tau & \tau + j\tau \end{vmatrix}} = \frac{\tau + j\gamma\tau}{-j\gamma\tau} = -\gamma\tau + j\cdot\gamma\tau$$

$$\rightarrow I_2 = \frac{j\tau \quad -j\tau}{\begin{vmatrix} \tau + j\gamma & -\tau - j\gamma \\ j\tau & \tau + j\tau \end{vmatrix}} = \frac{-\gamma + j\tau}{-j\gamma\tau} = -\gamma\tau + j\cdot\gamma\tau \quad , \quad I_3 = I_1 + \gamma = -\gamma\tau + j\cdot\gamma\tau$$

$$I_1 = -\tau I_1 - \tau I_2 - \tau = -\tau(-\gamma\tau + j\cdot\gamma\tau) - \tau(-\gamma\tau + j\cdot\gamma\tau) - \tau = -\tau/\tau - j\cdot\gamma\tau$$

با توجه به شکل مسئله داریم

$$I_1 = I_2 - I_3 = (-\tau/\tau - j\cdot\gamma\tau) - (-\gamma\tau + j\cdot\gamma\tau) = -\gamma/\lambda\delta - j\gamma/\lambda\tau = \gamma/\beta\gamma\angle - 180^\circ$$

$$\rightarrow i_1(t) = \gamma/\beta\gamma \cos(\omega - \sqrt{\gamma}/\lambda)$$

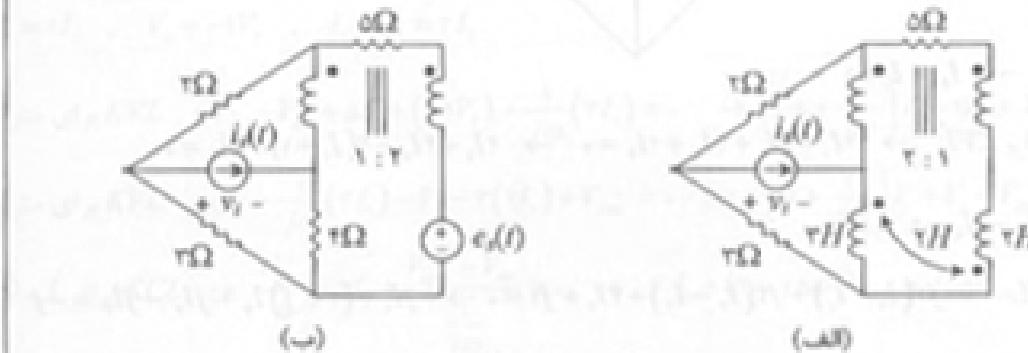
$$\text{KVL} \rightarrow V_f + \tau I_s + j\tau(I_s - I_r) + j\tau(I_r - I_s) = 0$$

$$V_f + \tau(-j\omega + j/\tau\omega) + j\tau(-j\omega + j/\tau\omega + j/\tau\omega - j/\tau\omega) + j\tau(j\omega + j/\tau\omega + j/\tau + j/\tau\omega) = 0$$

$$\rightarrow V_f = -\tau/j\cdot\tau + j\tau/\tau = 5/\tau \angle 180^\circ - j5^\circ \rightarrow v_f(t) = 5/\tau \cos(180^\circ + 180^\circ - j5^\circ)$$

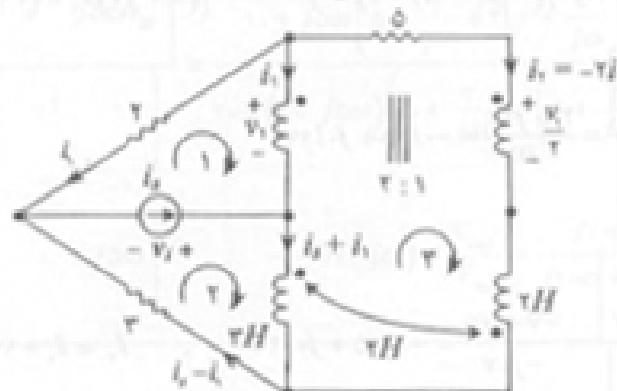
مسئله ۷۲

$$v_i(t) = ?$$



شکل مسئله ۷۲

حل: (الف) - از آنجا که به حالت دایسی سپرسی اشاره آن شده است و منابع تابعه موجود در مدار را معلوم کرد  
لذا به محاسبه معادله دیفرانسیل  $v_i$  بر حسب منابع تابعه اکتفا خواهیم کرد.



همانطور که ملاحظه می شود جریان تابعه ها رامن نوان بر حسب جریان طرف اول ترانسفورماتور ایند آن  
(i<sub>s</sub>) و منبع جریان بدهست آورده. در ادامه با بکارگیری روش تحلیل من و با استفاده از توابع اینتری مطالعات  
دیفرانسیل داریم.

$$\text{KVL} \rightarrow -\tau i_s + v_i + V_f = 0 \quad \rightarrow -\tau i_s + v_i + \tau D(i_s + i_r) - \tau D(-i_r) = 0 \quad \rightarrow -\tau i_s + v_i + \tau D(i_s + i_r) + \tau D(i_r) = 0$$

$$\text{KVL} \rightarrow -v_i + [\tau D(i_s + i_r) - \tau D(-i_r)] + \tau(i_r - i_s) = 0 \quad \rightarrow -v_i + \tau D(i_s + i_r) + \tau(i_r - i_s) = 0$$



$$\rightarrow (\tau D - \tau) i_s + v_i = -(\tau D + \tau) i_s$$

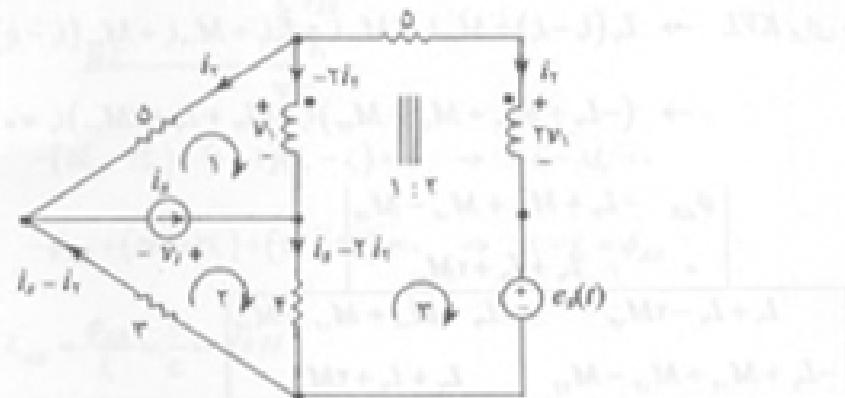
طبقاً لـ KVL  $\rightarrow -\tau i_s + \tau(-\tau i_s) + \frac{v_i}{\tau} + [\tau D(-\tau i_s) - \tau D(i_s + i_e)] + \tau(i_e - i_s) = 0$

$$\rightarrow (\tau D + \tau \delta) i_s + \frac{v_i}{\tau} = -(\tau - \tau D) i_s$$

$$\rightarrow v_i = \frac{\begin{vmatrix} -\tau & \tau & 0 \\ \tau D - \tau & -(\tau D + \tau) i_s \\ \tau D + \tau \delta & \frac{1}{\tau} + (\tau - \tau D) i_s \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} -\tau & \tau & \tau \\ \tau D - \tau & -\tau & 0 \\ \tau D + \tau \delta & \frac{1}{\tau} & 0 \end{vmatrix}} i_s = \frac{-\left(\tau D' + \tau \tau D + \tau \delta\right)}{-\left(\frac{\delta D}{\tau} + \frac{\tau \delta}{\tau}\right)} i_s$$

$$\rightarrow \frac{\delta}{\tau} \frac{dv_i}{dt} + \frac{\tau \delta}{\tau} v_i = \tau \frac{di_s'}{dt} + \tau \tau \frac{di_s}{dt} + \tau v_i$$

بـ ملخص نسبت (ab) عمل من كيما



طبقاً لـ KVL  $\rightarrow -\delta i_s + v_i + v_i = 0$

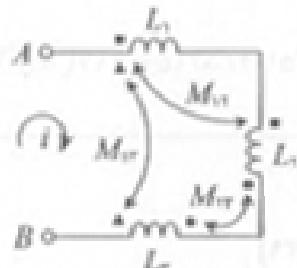
طبقاً لـ KVL  $\rightarrow \tau(i_s - I_s) - v_i + \tau(i_s - \tau i_s) = 0 \rightarrow \tau v_i + v_i = \tau i_s$

طبقاً لـ KVL  $\rightarrow -\tau(i_s - \tau i_s) - v_i + \delta i_s + \tau v_i + e_s = 0 \rightarrow \tau \tau i_s + v_i = \tau i_s - e_s$

$$\rightarrow v_i = \frac{\begin{vmatrix} -\delta & \tau & 0 \\ \tau & -\tau & \tau i_s \\ \tau \tau & \tau & \tau i_s - e_s \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} -\delta & \tau & \tau \\ \tau & -\tau & 0 \\ \tau \tau & \tau & 0 \end{vmatrix}} = \frac{\tau \tau i_s + \tau v_i}{\tau \tau} \rightarrow v_i = \frac{\delta \tau}{\tau \tau} i_s + \frac{\tau \tau}{\tau \tau} e_s$$

TP 4.1.1.1

$$L_{AB} = ? \quad \text{Q}$$



(ب)



(ج)

شكل مسئله ۴.۱.۱

حل : (ج) - با نوشتن KVL برای هر دو حلقه مدار داریم

$$\text{مش ۱} \quad \text{KVL}_{AB} \rightarrow -\phi_{AB} + L_i l_i + M_{vr} l_i - M_{vr} (l_i - l_v) + L_v (l_i - l_v) - M_{vr} l_v - M_{vr} l_i = 0$$

$$\rightarrow (L_i + L_v - \tau M_{vr}) l_i + (-L_v + M_{vr} + M_{vr} - M_{vr}) l_v = \phi_{AB}$$

$$\text{مش ۲} \quad \text{KVL}_{AB} \rightarrow L_v (l_i - l_v) + M_{vr} l_i + M_{vr} l_i + L_v l_i + M_{vr} l_i + M_{vr} (l_i - l_v) = 0$$

$$\rightarrow (-L_v + M_{vr} + M_{vr} - M_{vr}) l_i + (L_v + L_v + \tau M_{vr}) l_v = 0$$

$$l_i = \frac{\begin{vmatrix} \phi_{AB} & -L_v + M_{vr} + M_{vr} - M_{vr} \\ 0 & L_v + L_v + \tau M_{vr} \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} L_i + L_v - \tau M_{vr} & -L_v + M_{vr} + M_{vr} - M_{vr} \\ -L_v + M_{vr} + M_{vr} - M_{vr} & L_v + L_v + \tau M_{vr} \end{vmatrix}}$$

$$\rightarrow L_{AB} = \frac{\phi_{AB}}{l_i} = \frac{(L_i + L_v - \tau M_{vr})(L_v + L_v + \tau M_{vr}) - (-L_v + M_{vr} + M_{vr} - M_{vr})}{L_v + L_v + \tau M_{vr}}$$

پ = مقدار فتحت (ج) عمل می کند

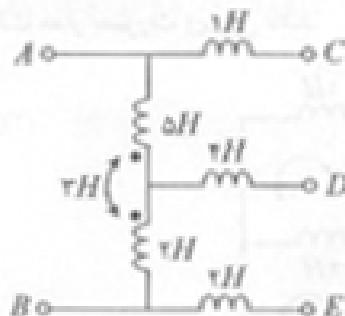
$$\phi_{AB} = (L_i l_i + M_{vr} l_i - M_{vr} l_i) + (L_v l_i + M_{vr} l_i - M_{vr} l_i) + (L_v l_i - M_{vr} l_i - M_{vr} l_i)$$

$$= (L_i + L_v + L_v + \tau M_{vr} - \tau M_{vr} - \tau M_{vr}) l_i$$

$$\rightarrow L_{AB} = \frac{\phi_{AB}}{l_i} = L_i + L_v + L_v + \tau(M_{vr} - M_{vr} - M_{vr})$$



مسئله ۷



پ) فرم انتهاهای زیر:

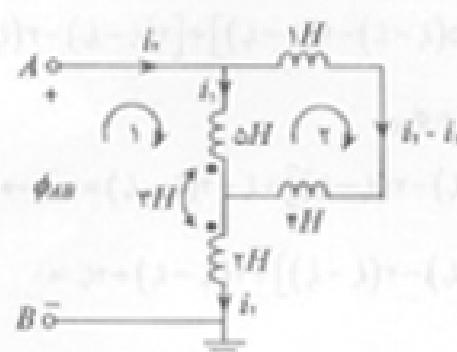
$D \wedge C = \top$

$E \wedge D = \perp$

$D \wedge E \wedge C = \perp$

شکل مسئله ۷

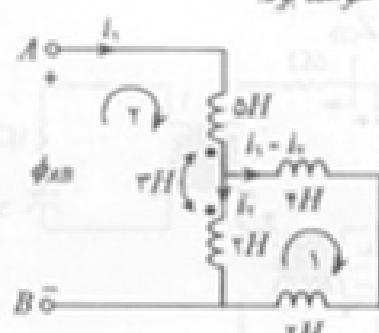
حل: الف - در این حالت مدار بصرورت زیر خواهد بود



$$\left\{ \begin{array}{l} \text{من ۱: } KVL \rightarrow -(u_i - \tau i_e) + (1 + \tau)(i_e - i_s) = 0 \rightarrow u_i - \tau i_e = 0 \\ \text{من ۲: } KVL \rightarrow -\phi_{AB} + (u_i - \tau i_e) + (\tau i_e - \tau i_s) = 0 \rightarrow u_i - i_s = \phi_{AB} \end{array} \right.$$

$$\rightarrow i_s = \frac{\phi_{AB}}{\tau} \rightarrow L_{AB} = \frac{\phi_{AB}}{i_s} = \frac{\tau}{\tau} = 1 \text{ H}$$

ب) در این حالت مدار بصرورت زیر خواهد بود

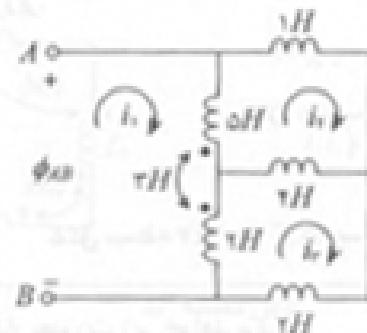


$$\left\{ \begin{array}{l} \text{من ۱: } KVL \rightarrow -(u_i - \tau i_e) + (\tau + \tau)(i_e - i_s) = 0 \rightarrow u_i - \tau i_e = 0 \\ \text{من ۲: } KVL \rightarrow -\phi_{AB} + (u_i - \tau i_e) + (\tau i_e - \tau i_s) = 0 \rightarrow u_i - i_s = \phi_{AB} \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{من ۱: } KVL \rightarrow -(u_i - \tau i_e) + (\tau + \tau)(i_e - i_s) = 0 \rightarrow u_i - \tau i_e = 0 \\ \text{من ۲: } KVL \rightarrow -\phi_{AB} + (u_i - \tau i_e) + (\tau i_e - \tau i_s) = 0 \rightarrow u_i - i_s = \phi_{AB} \end{array} \right.$$

$$\rightarrow i_s = \frac{A}{V} \phi_{AB} \rightarrow L = \frac{\phi_{AB}}{i_s} = \frac{V}{A} H$$

پس در این حالت مدار بصورت زیر می‌باشد



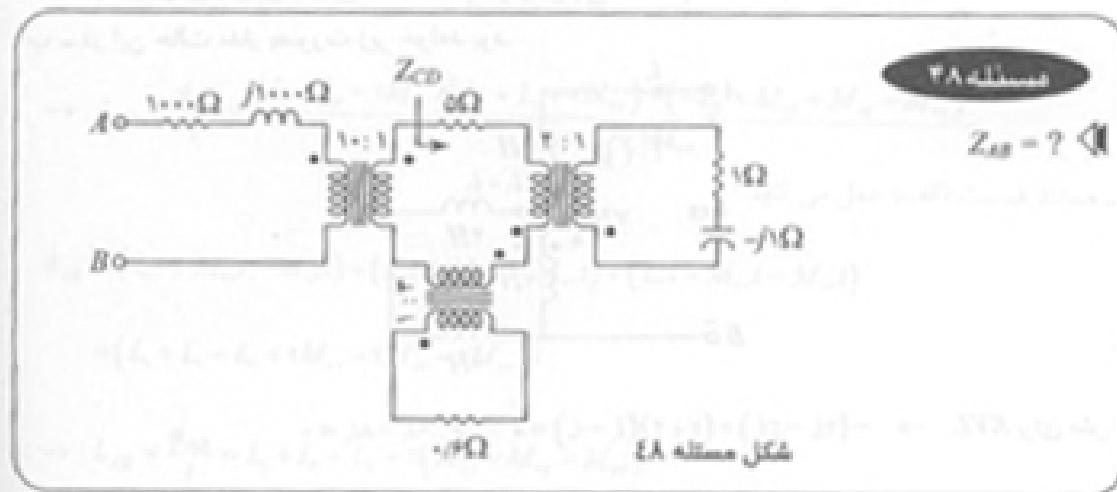
$$\text{من} \rightarrow \phi_{AB} KVL \rightarrow -\phi_{AB} + [R(i_s - i_r) - R(i_s - i_t)] + [R(i_s - i_r) - R(i_s - i_t)] = 0$$

$$\rightarrow i_s - R i_r + i_t = \phi_{AB}$$

$$\text{من} \rightarrow -[R(i_s - i_r) - R(i_s - i_t)] + i_s + R(i_s - i_r) = 0 \rightarrow -R i_r + R i_t - R i_s = 0$$

$$\text{من} \rightarrow -[R(i_s - i_r) - R(i_s - i_t)] + R(i_s - i_r) + R i_r = 0 \rightarrow i_s - R i_r + R i_t = 0$$

$$\rightarrow i_s = \begin{vmatrix} \phi_{AB} & -R & R \\ -R & R & -R \\ R & -R & A \end{vmatrix} = \frac{R \phi_{AB}}{VA} \rightarrow L_{AB} = \frac{\phi_{AB}}{i_s} = \frac{VA}{R} H$$





حل: با توجه به شکل مسئله و نسبت تبدیل نر اسپورماتورها داریم

$$Z_{CD} = \alpha + (\tau)^T (\cdot - j\lambda) + (\tau)^T (\cdot / \beta) = \gamma \tau / \tau - j\tau$$

و در نهایت خواهیم داشت

$$Z_{AB} = \gamma \dots + j \gamma \dots + (\gamma \cdot)^T Z_{CD} = \gamma \dots + j \gamma \dots + \gamma \tau \dots - j \tau \dots = \gamma \tau \dots + j \tau \dots \Omega$$