

گزارش کار تمرین عملی :

صبا باقری _ ۴۰۱۵۲۱۰۷۵

تابع solve :

```
if(self.ws_game.check_victory(current_state)):
    self.solution_found = True
    return
```

در این قسمت ابتدا با استفاده از تابع check_victory در game.py چک میکنیم که بازی به پایان رسیده است یا خیر. اگر بازی به پایان رسیده بود از تابع return میکنیم.

در غیر اینصورت:

```
for this in range(len(current_state)):
    for that in range(len(current_state)):
```

در بین tube های موجود در current_state نگاه میکنیم تا دو tube مناسب پیدا شود. This ایندکس source tube و that ایندکس destination tube ، در current_state است.

```
if this != that:
    length = 1
    chain = True
    color_on_top = 100
    color_to_move = 100
    if len(current_state[this]) > 0:
        color_to_move = current_state[this][-1]
        for col in range(1, len(current_state[this])):
            if chain:
                if current_state[this][-1 - col] == color_to_move:
                    length += 1
            else:
                chain = False
```

در این قسمت ، رنگی که باید از current_state[this] خارج شود و طول آن محاسبه میشود و در color_to_move رنگ موردنظر ذخیره میشود. همچنین طول آن هم در length ذخیره میشود. متغیر chain هم برای این است که بررسی کنیم آیا طول آب انتخابی برای انتقال ۱ است یا بیشتر.

```
if len(current_state[that]) < self.ws_game.NColorInTube:
    if len(current_state[that]) == 0:
        color_on_top = color_to_move
    else:
        color_on_top = current_state[that][-1]
```

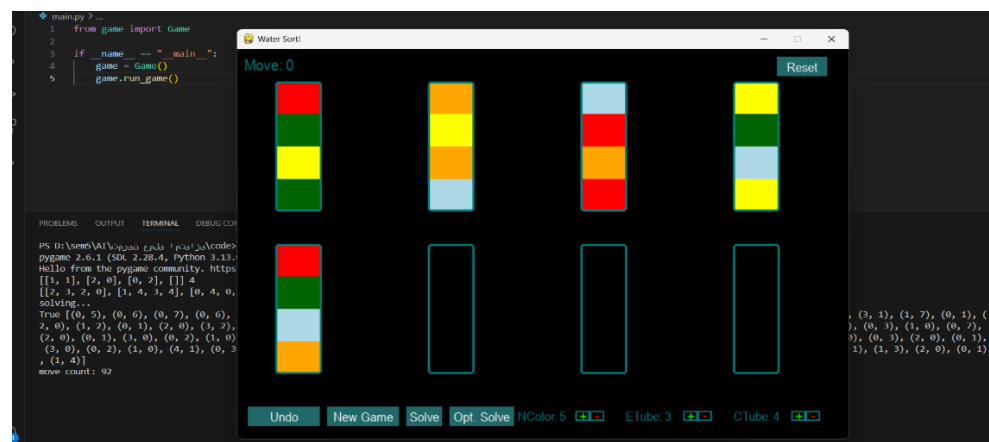
در این قسمت هم در tube `current_state[that]` بررسی میکنیم که آیا فضای کافی برای انتقال رنگ وجود دارد یا خیر. و آخرین رنگ موجود در آن را در `color_on_top` ذخیره میکنیم.

در قسمت بعدی در یک شرط `if` بررسی میکنیم که شرایط برای انتقال فراهم باشد و `color_to_move == color_on_top` باشد. و اگر این شرایط برقرار بود، ابتدا یک کپی از `current_state` در `new_st` ذخیره میکنیم و انتقال رنگ را در `new_st` اعمال میکنیم و اگر این `new_st` در `self.visited_tubes` ها نبود، آن را اضافه میکنیم و `current_state` را برابر با `new_st` قرار میدهیم. سپس دوباره تابع `solve` را برای `current_state` جدید صدا میزنیم و در نهایت اگر `self.solution_found=True` باشد، `true` ریتن میکنیم در غیر اینصورت، حرکت را از `self.moves` حذف میکنیم.

```
If length <= self.ws_game.NcolorInTube - len(new_st[that]):
    if length > 1 :
        for I in range(length):
            new_st[that].append(color_to_move)
        else:
            new_st[that].append(color_to_move)
    if length>1:
        for I in range(length):
            new_st[this].pop(-1)
        else:
            new_st[this].pop(-1)
if tuple(map(tuple, new_st)) not in self.visited_tubes:
    self.visited_tubes.add(tuple(map(tuple, new_st)))
    self.moves.append((this,that))
    current_state = new_st
    self.solve(current_state)
    if self.solution_found:
        return True
else:
    self.moves.remove((this,that))
    return False
```

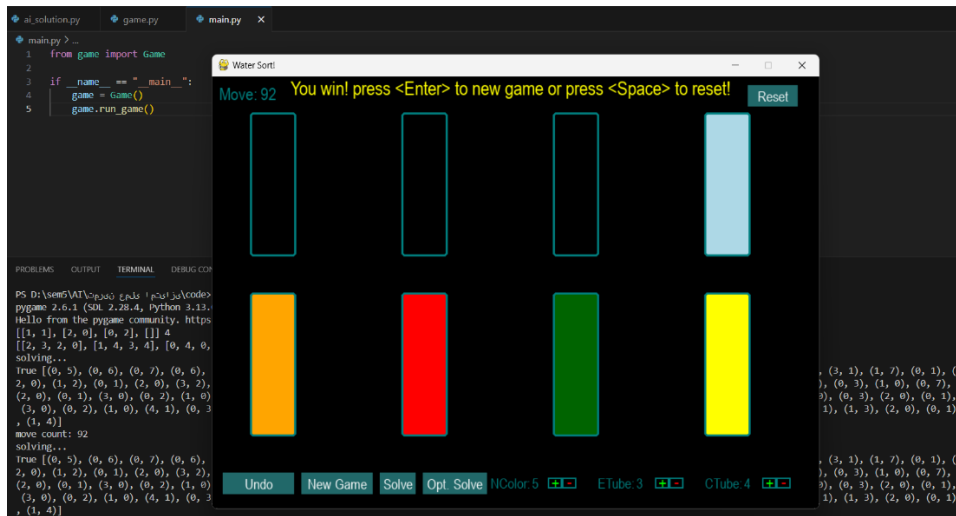
اجرای تابع `solve`:

قبل از شروع بازی:



بعد از اتمام بازی :

تعداد حرکات : ۹۲



تابع `optimal_solve` :

توضیح تابع heuristic :

```
def heuristic(self, states):
    ms = 0
    for tube in states:
        if len(tube) > 0:
            unique_colors = set(tube)
            if len(unique_colors) > 1:
                ms += len(tube)
    return ms
```

در هر tube در states که در واقع همان `current_state` است تعداد mismatch در رنگ ها را پیدا میکنیم. و در واقع برای تخمین از این استفاده میکنیم که کدام state دارای tube های مرتب تر است و آن را انتخاب میکنیم.

توضیح تابع `optimal_solve` :

```
sp = PriorityQueue()
h = {}
g = {tuple(map(tuple, current_state)): 0}
self.visited_tubes = set()

sp.put((self.heuristic(current_state), current_state, []))
```

sp یک priority queue برای ذخیره state ها است ، که برای هر عضو آن ، بخش اول priority بخش دوم خود state و بخش سوم self.moves مربوط به آن است. h, g هم دو دیکشنری برای ذخیره سازی مقدار ها هستند. در ابتدا هم state فعلی و heuristic آن و حرکات که مربوط به آن است را در sp ذخیره میکنیم.

سپس در حلقه while :

```
while(not sp.empty()):
    _, current_state, current_moves = sp.get()
    if self.ws_game.check_victory(current_state):
        self.moves = current_moves
        self.solution_found = True
        return
```

تا وقتی که sp خالی نشده باشد ادامه میدهم. بالاترین priority را با دستور get میگیریم.

با `check_victory` چک میکنیم که آیا بازی به پایان رسیده است یا خیر. و اگر به پایان رسیده بودیم، حرکتی که انجام داده ایم و از `sp` گرفتیم و در `current_move` ذخیره کرده ایم را در `self.moves` ذخیره میکنیم و `self.solution_found` را برابر با `true` قرار میدهیم و `return` میکنیم.

اگر که به پایان بازی نرسیده بودیم :

```
self.visited_tubes.add(tuple(map(tuple, current_state)))
```

state فعلی را در self.visited_tube ذخیره میکنیم.

[illegible]

```
new_st[this].pop(-1)
```

بخش بالا کاملاً مشابه با تابع solve است. تنها تفاوت در بخش زیر است:

```
if tuple(map(tuple, new_st)) not in self.visited_tubes:
    new_g = g[tuple(map(tuple, current_state))] + 1
    new_h = self.heuristic(new_st)
    priority = new_g + new_h
    sp.put((priority, new_st, current_moves + [(this, that)]))
    g[tuple(map(tuple, new_st))] = new_g
```

اگر new_st در self.visited_tube نبود، new_g را با اضافه کردن یک به g استیت فعلی، new_h با محاسبه heuristic و priority را با جمع این دو محاسبه میکنیم و در sp به همراه move ذخیره میکنیم. و مقدار g مرتبط با state جدید را در دیکشنری g آپدیت میکنیم.

اجرای تابع optimal_solve با همان تنظیمات ولی رنگ های متفاوت:

تعداد حرکت: ۱۷



نتیجه : با تنظیمات مشابه :

تعداد حرکات در تابع solve : ۹۲

تعداد حرکات در تابع optimal_solve : ۱۷