

システムソフトウェア中間課題

21B30362 佐久川泰輔

2023 年 12 月 9 日

1 問 1_1

1.1 コードの説明

以下は、スレッドライブラリを実装している `uthreads.` の一部である。

Listing 1 `uthreads.c` の冒頭

```
1 #define STACK_DEPTH 512
2 #define MAX_THREADS 4
3
4 #define UNUSED 0
5 #define RUNNABLE 1
6 #define RUNNING 2
7
8 struct uthread {
9     int tid;
10    int state;
11    uint64 stack[STACK_DEPTH];
12    struct context my_context;
13    void (*fun)();
14 };
15
16 struct uthread uthreads[MAX_THREADS];
17 struct uthread *current_thread;
18 struct context start_context;
```

構造体 `uthread` は、スレッドを構成するための構造体である。

スレッドの作成を行う関数は以下である。

Listing 2 `make_uthread`

```
1 int make_uthread(void (*fun)()) {
2     int empty = -1;
3     for (int i = 0; i < MAX_THREADS; i++) {
4         if (uthreads[i].state == UNUSED) {
5             empty = i;
6             break;
```

```

7         }
8     }
9
10    if(empty == -1) {
11        return -1;
12    }
13
14    struct uthread *thread = malloc(sizeof(struct uthread));
15    thread->tid = empty;
16    thread->state = RUNNABLE;
17    thread->fun = fun;
18    thread->my_context.ra = (uint64) fun;
19    thread->my_context.sp = (uint64)(thread->stack + STACK_DEPTH);
20    uthreads[empty] = *thread;
21
22    return thread->tid;
23 }

```

まず、2-8 行目で、uthreads 配列のうち、空いている場所を特定する。空いている場所が無い場合、スレッドの作成を行わず-1 を返す。

次に、uthread 構造体を 1 つ作り、スレッドの初期化を行い、そのスレッド番号を返す。

以下は、スレッドの開始を行う関数である。

Listing 3 start_uthread

```

1 void start_uthreads() {
2     current_thread = &uthreads[0];
3     current_thread->state = RUNNING;
4
5     start_context.ra = (uint64) start_uthreads;
6     start_context.sp = (uint64)(current_thread->stack + STACK_DEPTH);
7     swtch(&start_context, &current_thread->my_context);
8 }

```

配列の 0 番目を current_thread とした後にそれを実行状態にし、現在の関数の情報を start_context に記録する。

その後、swtch() により current_thread に処理を切り替える。以下は、スレッドを切り替える関数 yield() である。

Listing 4 yield

```

1 void scheduler() {
2     struct uthread *t = 0;
3     struct uthread *prev = current_thread;
4     int i;
5
6     for (i = current_thread->tid + 1; i <= current_thread->tid + MAX_THREADS;
          i++) {

```

```

7         if (i >= MAX_THREADS) i -= MAX_THREADS;
8         if (uthreads[i].state == RUNNABLE) {
9             t = &uthreads[i];
10            break;
11        }
12
13        if (i == current_thread->tid) {
14            swtch(&prev->my_context, &start_context);
15            return;
16        }
17    }
18
19    t->state = RUNNING;
20    if (t != current_thread) {
21        current_thread = t;
22        swtch(&prev->my_context, &current_thread->my_context);
23    }
24 }
25
26 void yield() {
27     current_thread->state = RUNNABLE;
28     scheduler();
29 }

```

関数 `yield()` のうち、実際に処理を切り替える部分は別の関数 `scheduler()` に抽出してある。これは、後の実装でこの部分を使いまわす事が可能になるからである。

まず、`current_thread` を実行可能状態にする。

その後、`uthreads` から実行可能なスレッドを一つ選択する。選択できなかった場合、そこで処理を中断する。

選択できた場合、そのスレッドを実行状態にし、`current_thread` とした後で、`swtch()` により処理を切り替える。

以下は、現在実行中のスレッド ID を返す関数である。

Listing 5 mytid

```

1 int mytid() {
2     return current_thread->tid;
3 }

```

`current_thread` のスレッド番号を返す。

1.2 テストコードの実行

以下は、`uthreads.c` のテストコード `uttest1.1.c` である。ただし、`include` 文等は省略してある。

Listing 6 uttest1.1.c の一部

```

1 static int hoge = 0;
2

```

```

3 void foo() {
4     for (;;) {
5         printf("foo (tid=%d): %d\n", mytid(), hoge);
6         hoge++;
7         yield();
8     }
9 }
10
11 void bar() {
12     int c = 0;
13     for (;;) {
14         printf("bar (tid=%d): %d\n", mytid(), hoge);
15         yield();
16         c++;
17         hoge += c;
18     }
19 }
20
21 int main() {
22     make_uthread(foo);
23     make_uthread(bar);
24     start_uthreads();
25     printf("main (tid=%d): end\n", mytid());
26     exit(0);
27 }

```

これを実行した結果は以下である。

```

xv6 kernel is booting
hart 2 starting
hart 1 starting
init: starting sh
$ uttest1.1
foo (tid=0): 0
bar (tid=1): 1
foo (tid=0): 1
bar (tid=1): 3
foo (tid=0): 3
bar (tid=1): 6
foo (tid=0): 6
bar (tid=1): 10
foo (tid=0): 10
bar (tid=1): 15
foo (tid=0): 15
bar (tid=1): 21
foo (tid=0): 21
bar (tid=1): 28
foo (tid=0): 28
bar (tid=1): 36
foo (tid=0): 36

```

図 1 uttest1.1.c の実行結果

2 問 1_2

2.1 コードの説明

以下は、スレッドを終了させる関数 `uthread_exit()` である。

Listing 7 `uthread_exit`

```
1 void uthread_exit() {
2     current_thread->state = UNUSED;
3     free(current_thread);
4     scheduler();
5 }
```

まず、現在のスレッドの位置を未使用状態にする。

その後、スレッドに使用していたメモリを解放する。

最後に、yield() の時と同様に別のスレッドに実行を移す。

その際に、全てのスレッドの実行が終了した場合、start_context と current_thread が switch() されるため、再度 start_uthreads() から戻る。

2.2 テストコードの実行

以下は、uthreads.c のテストコード uttest2.c である。ただし、include 文等は省略してある。

Listing 8 uttest2.c の一部

```
1 void foo() {
2     int c = 0;
3     for (;;) {
4         printf("foo (tid=%d): %d\n", mytid(), c);
5         c += 1;
6         yield();
7         if (c > 6) uthread_exit();
8     }
9 }
10
11 void bar() {
12     int c = 0;
13     for (;;) {
14         printf("bar (tid=%d): %d\n", mytid(), c);
15         yield();
16         c += 2;
17         if (c > 8) uthread_exit();
18     }
19 }
20
21 void baz_sub(int *cp) {
22     printf("baz (tid=%d): %d\n", mytid(), *cp);
23     yield();
24     *cp += 3;
25 }
26
27 void baz() {
28     int c = 0;
29     for (;;) {
30         baz_sub(&c);
```

```

31         baz_sub(&c);
32         if (c > 10) pthread_exit();
33     }
34 }
35
36 int main() {
37     make_uthread(foo);
38     make_uthread(foo);
39     make_uthread(bar);
40     make_uthread(baz);
41     start_uthreads();
42     make_uthread(bar);
43     make_uthread(baz);
44     start_uthreads();
45     exit(0);
46 }

```

これを実行した結果は以下である。



```

init: starting sh
$ uttest2
foo (tid=0): 0
foo (tid=1): 0
bar (tid=2): 0
baz (tid=3): 0
foo (tid=0): 1
foo (tid=1): 1
bar (tid=2): 2
baz (tid=3): 3
foo (tid=0): 2
foo (tid=1): 2
bar (tid=2): 4
baz (tid=3): 6
foo (tid=0): 3
foo (tid=1): 3
bar (tid=2): 6
baz (tid=3): 9
foo (tid=0): 4
foo (tid=1): 4
bar (tid=2): 8
foo (tid=0): 5
foo (tid=1): 5
foo (tid=0): 6
foo (tid=1): 6
bar (tid=0): 0
baz (tid=1): 0
bar (tid=0): 2
baz (tid=1): 3
bar (tid=0): 4
baz (tid=1): 6
bar (tid=0): 6
baz (tid=1): 9
bar (tid=0): 8

```

図 2 uttest2.c の実行結果