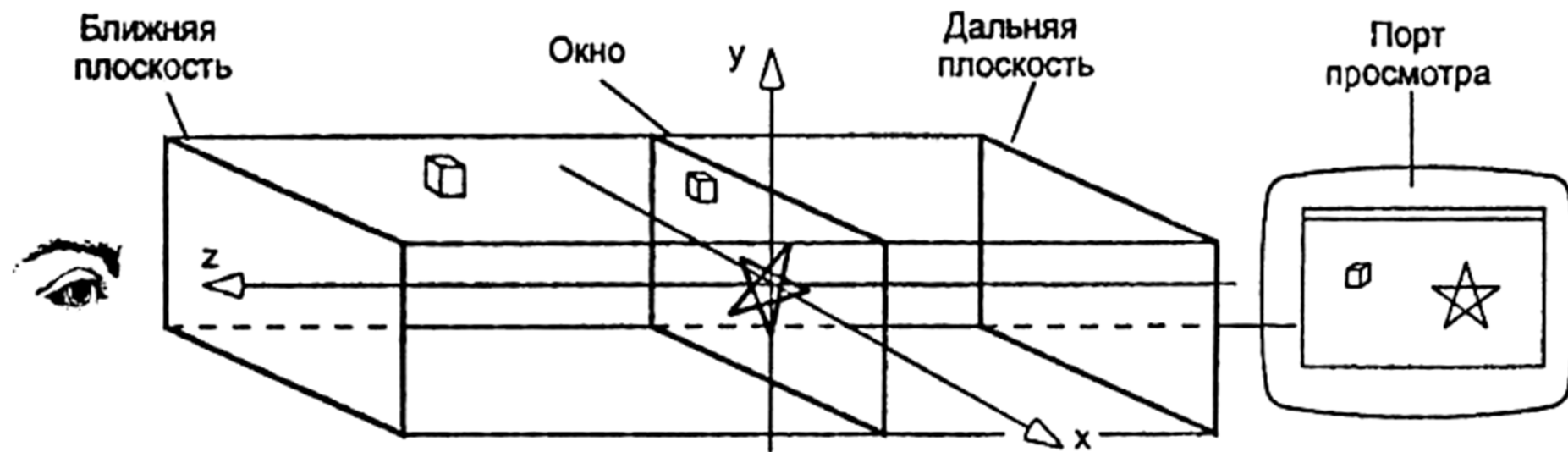
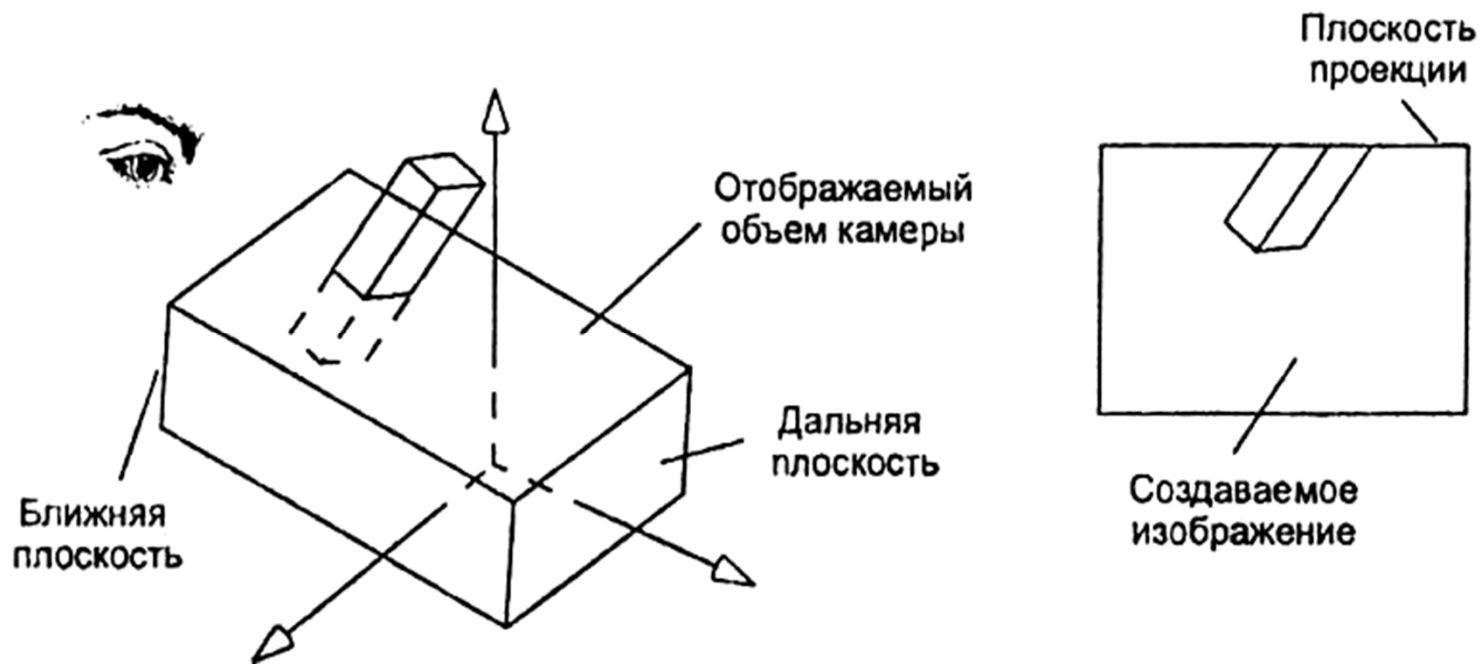


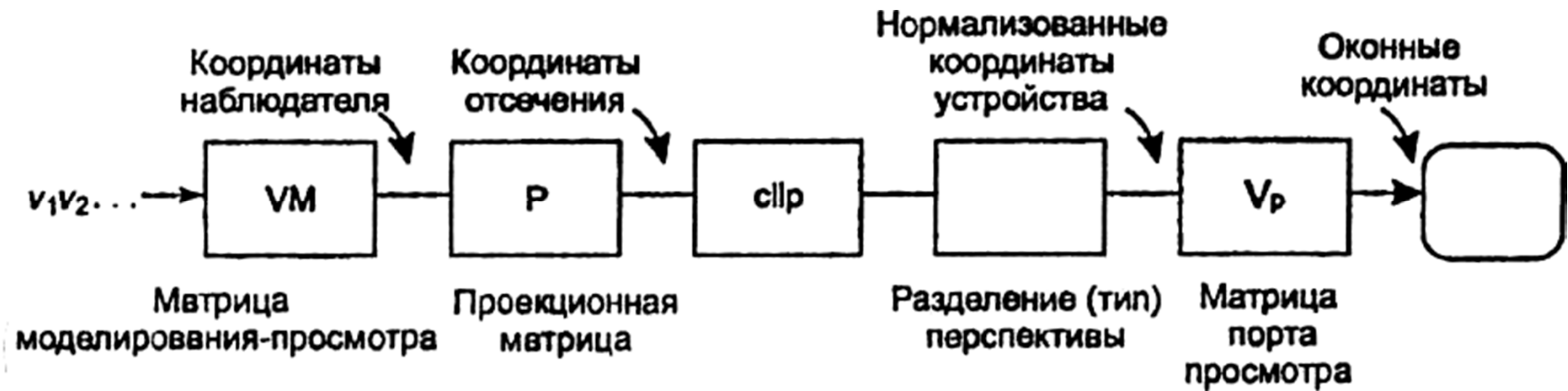
Простое визуальное отображение, используемое в OpenGL для двумерного рисования



Камера, создающая параллельные виды сцены



Конвейер OpenGL



Каждая вершина встречается со следующими тремя матрицами:

- матрица моделирования-вида;
- проекционная матрица;
- матрица порта просмотра.

Рисование трехмерных сцен в OpenGL

Матрица моделирования-вида komponует два действия:

1. Последовательность моделирующих преобразований, применяемых к объектам;
2. Преобразование, ориентирующее и позиционирующее камеру в пространстве.

Отсюда и ее название — моделирование и вид.

Матрица моделирования-вида является единственной в каждом действующем конвейере, проще представлять ее в виде произведения двух матриц: матрицы моделирования M и матрицы вида (просмотра) V .

Сначала применяется матрица моделирования, а затем матрица вида, так что матрица моделирования-вида фактически является произведением матриц VM .

Рисование трехмерных сцен в OpenGL

Проекционная матрица масштабирует и перемещает каждую вершину особым способом, так что все те вершины, которые располагаются внутри отображаемого объема, будут располагаться внутри стандартного куба, расположенного в промежутках от -1 до 1 по каждому измерению.

Проекционная матрица эффективно преобразует отображаемый объем в куб с центром в начале координат, что является наиболее удобным геометрическим телом, границами которого производится отсечение объектов.

Кроме того, проекционная матрица инвертирует ось z в том смысле, что возрастающие значения z теперь означают большее удаление (глубину) точки от наблюдателя.

Рисование трехмерных сцен в OpenGL

Далее выполняется отсечение, которое отбрасывает ту часть параллелепипеда, которая лежит за пределами стандартного куба.

Матрица порта просмотра отображает «выжившую» часть параллелепипеда в «трехмерный порт просмотра». Эта матрица отображает стандартный куб в параллелепипед такой формы, величины которой x и y соответствуют размерам порта просмотра (в экранных координатах), а его z -компонент изменяется от 0 до 1 и содержит в себе глубину точки (расстояние от точки до глаза камеры).

Рисование трехмерных сцен в OpenGL

Таким образом, каждая точка V (являющаяся обычно вершиной полигона) проходит через следующие этапы:

1. Точка V расширяется до четверки однородных координат путем добавления 1.
2. На эту четверку умножается матрица моделирования-вида, в результате чего получается четверка, задающая положение точки в координатах наблюдателя.
3. Далее на эту точку умножается проекционная матрица, в результате чего получается четверка в координатах отсечения.
4. Ребро, содержащее спроецированную точку в качестве концевой, отсекается.

Рисование трехмерных сцен в OpenGL

1. Выполняется перспективное деление, возвращающее упорядоченную триаду.
2. Преобразование в порт просмотра умножает на эту тройку матрицу; результат умножения (sx, sy, dz) используется для рисования и для вычислений глубины. Точка (sx, sy) отображается в экранных координатах; величина dz является мерой расстояния (глубины) исходной точки от глаза камеры.

Установка камеры в OpenGL (для случая параллельной проекции)

Функция `glOrtho(left, right, bottom, top, near, far);` устанавливает в качестве отображаемого объема параллелепипед, располагающийся от `left` до `right` по оси x , от `bottom` до `top` по оси y и от `-near` до `-far` по оси z .

Так как по умолчанию камера расположена в начале координат и смотрит вдоль отрицательных значений оси z , использование для `near` значения 2 означает помещение ближней плоскости в $z = -2$, то есть на расстояние в две единицы перед глазом. Аналогично, использование 20 для `far` помещает дальнюю плоскость в 20 единицах перед глазом.

Установка камеры в OpenGL (для случая параллельной проекции)

Установка проекционной матрицы осуществляется с помощью следующего кода:

```
glMatrixMode(GL_PROJECTION);  
glLoadIdentity();  
glOrtho(left, right, bottom, top, near, far);
```

Установка камеры в OpenGL (для случая параллельной проекции)

В OpenGL предлагается функция, которая упрощает установку основной камеры:

```
gluLookAt (eye_x, eye_y, eye_z, look_x, look_y,  
look_z, up_x, up_y, up_z);
```

eye — положение наблюдателя (камеры); точка, на которую направлен взгляд — look; up — приблизительное направление вверх.

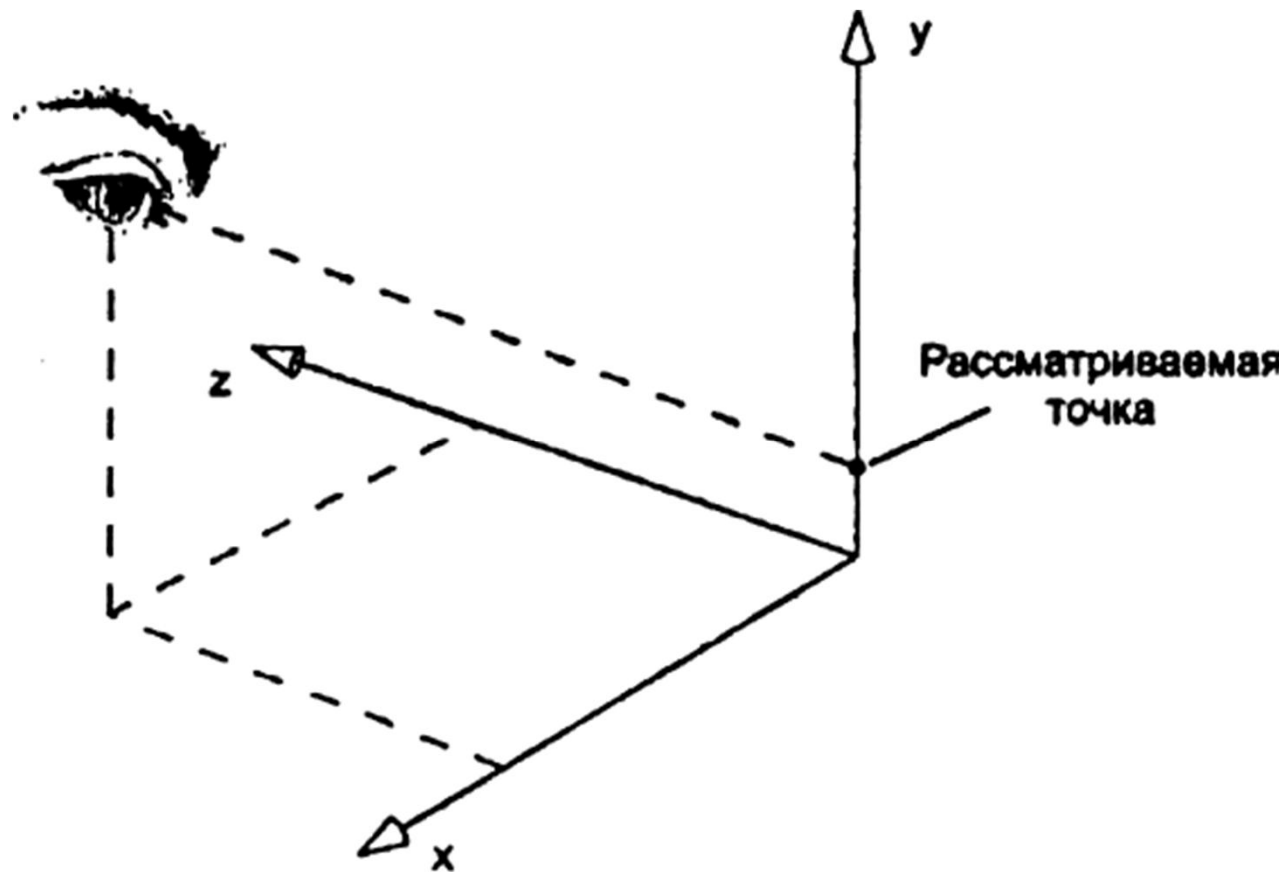
Установка камеры в OpenGL (для случая параллельной проекции)

```
glMatrixMode(GL_MODELVIEW);  
glLoadIdentity();  
gluLookAt(eye_x, eye_y, eye_z, look_x, look_y,  
look_z, up_x, up_y, up_z);
```

Установка камеры в OpenGL (для случая параллельной проекции)

```
glMatrixMode(GL_PROJECTION);  
glLoadIdentity();  
glOrtho(-3.2, 3.2, -2.4, 2.4, 1, 50);  
glMatrixMode(GL_MODELVIEW);  
gluLookAt(4, 4, 4, 0, 1, 0, 0, 1, 0);
```

Установка камеры в OpenGL (для случая параллельной проекции)



Рисование элементарных форм, поддерживаемых OpenGL

- куб: `glutWireCube(GLdouble size);` каждая сторона имеет длину `size`;
- сфера: `glutWireSphere(GLdouble radius, GLint nSlices, GLint nStacks);`
- тор: `glutWireTorus(GLdouble inRad, GLdouble outRad, GLint nSlices, GLint nStacks);`
- чайник: `glutWireTeapot(GLdouble size).`

Рисование элементарных форм, поддерживаемых OpenGL

Для визуализации четырех из Платоновых тел (пятым является куб, который уже был представлен) используются следующие функции:

- тетраэдр: `glutWireTetrahedron();`
- октаэдр: `glutWireOctahedron();`
- додекаэдр: `glutWireDodecahedron();`
- икосаэдр: `glutWireIcosahedron();`

Рисование элементарных форм, поддерживаемых OpenGL

```
glutWireCone(GLdouble baseRad, GLdouble height, GLint nSlices, GLint  
nStacks);
```

Фигуры аппроксимируются полигональными гранями, поэтому путем изменения параметров `nSlices` и `nStacks` можно устанавливать, сколько граней будет использовано в аппроксимации. Параметр `nSlices` — это число «долек» вокруг оси z , а `nStacks` — число «ломтиков» вдоль оси z , как если бы данная форма была стопкой из множества `nStacks` дисков.

Рисование элементарных форм, поддерживаемых OpenGL

```
GLUQuadricObj * qobj =gluNewQuadric(); // создаем  
квадратичный объект  
  
gluQuadricDrawStyle(qobj,          GLU_LINE);          //  
устанавливаем стиль каркасной модели  
  
gluCylinder(qobj, baseRad, topRad, height, nSlices,  
nStacks); // рисуем цилиндр.  
  
gluDeleteQuadric(qObj); // Освобождается память,  
которую занимал квадратичный объект
```

Рисование элементарных форм, поддерживаемых OpenGL

```
GLUQuadricObj      *pObj;           //      Создается      и  
инициализируется  
  
pObj = gluNewQuadric(); // квадратичная поверхность  
...  
//      Задаются      параметры      визуализации      квадратичных  
поверхностей и рисуются поверхности  
...  
gluDeleteQuadric(pObj); //      Освобождается      память ,  
которую занимала квадратичная поверхность
```

Стиль рисования квадратичной поверхности

```
void gluQuadricDrawStyle(GLUquadricObj *obj, GLenum drawStyle);
```

Константа	Описание
GLU_FILL	Квадратичные объекты рисуются как сплошные
GLU_LINE	Квадратичные объекты рисуются как каркасные
GLU_POINT	Квадратичные объекты рисуются как набор точек-вершин
GLU_SILHOUETTE	Похоже на каркасное изображение, только смежные грани многоугольников не рисуются

Нормали

```
void gluQuadricNormals(GLUquadricObj *pobj, GLenum normals);
```

Квадратичные поверхности могут рисоваться без нормалей (GLU_NONE), с гладкими нормальями (GLU_SMOOTH) или с плоскими нормальями (GLU_FLAT).

```
void gluQuadricOrientation(GLUquadricObj *obj, GLenum orientation);
```

Значением параметра orientation может быть GLU_OUTSIDE либо GLU_INSIDE.

Текстура

```
void gluQuadricTexture (GLUquadricObj *obj, GLenum textureCoords);
```

Параметр textureCoords может иметь значение GL_TRUE либо GL_FALSE. При генерации текстурных координат для квадратичных поверхностей текстуры равномерно обрачиваются вокруг сфер и цилиндров, при наложении текстуры на диск центр текстуры совмещается с центром диска, а края текстуры выравниваются по краям диска.

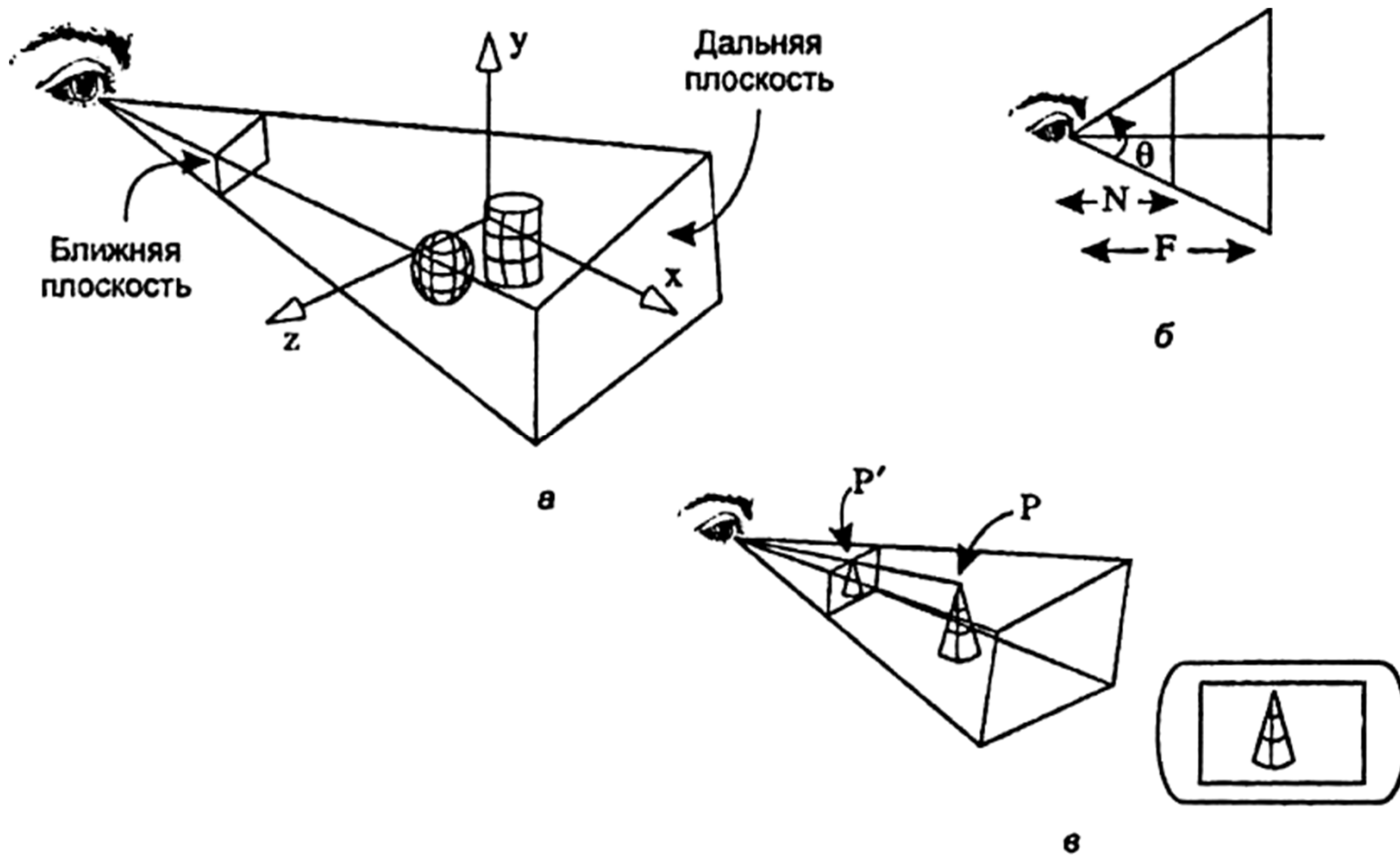
Рисование поверхностей второго порядка

```
void      gluSphere(GLUQuadricObj      *obj, GLdouble  
radius, GLint slices, GLint stacks);
```

```
void      gluCylinder(GLUquadricObj      *obj, GLdouble  
baseRadius,  GLdouble  topRadius,  GLdouble  height,  
GLint slices, GLint stacks);
```

```
void      gluDisk(GLUquadricObj*obj, GLdouble  
innerRadius,      GLdouble      outerRadius,      GLint  
slices, GLint loops);
```

Установка камеры в OpenGL (для случая перспективной проекции)

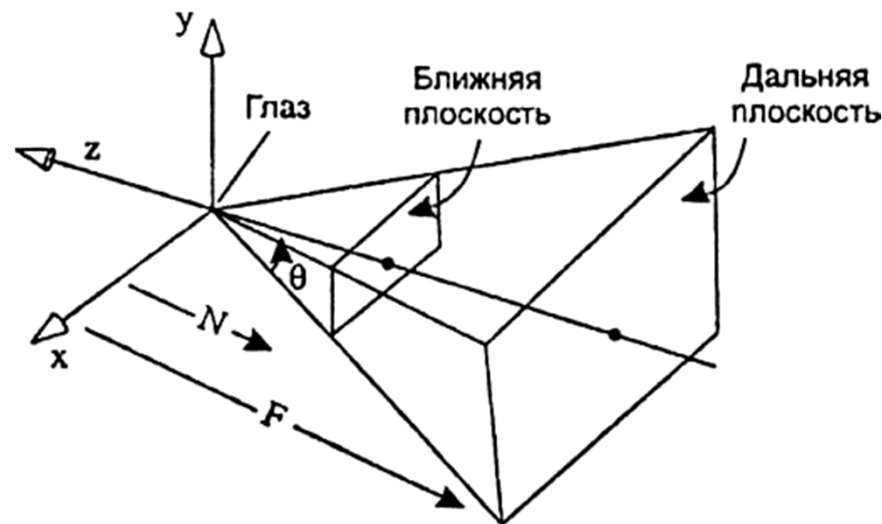


Установка камеры в OpenGL (для случая перспективной проекции)

```
glMatrixMode(GL_PROJECTION);
```

```
glLoadIdentity();
```

```
gluPerspective(viewAngle, aspectRatio, N, F);
```



Установка камеры в OpenGL (для случая перспективной проекции)

```
void glFrustum (GLdouble left, GLdouble right,  
GLdouble bottom, GLdouble top, GLdouble near, GLdouble  
far) ;
```

Объем видимости задается параметрами (left, bottom, -near) и (right, top, -near) определяющими координаты (x, y, z) левого нижнего и правого верхнего углов ближней отсекающей плоскости; near и far задают дистанцию от точки наблюдения до ближней и дальней отсекающих плоскостей (они всегда должны быть положительными).

Установка камеры в OpenGL (для случая перспективной проекции)

```
glMatrixMode(GL_MODELVIEW);  
glLoadIdentity();  
gluLookAt(eye_x, eye_y, eye_z, look_x, look_y,  
look_z, up_x, up_y, up_z);
```