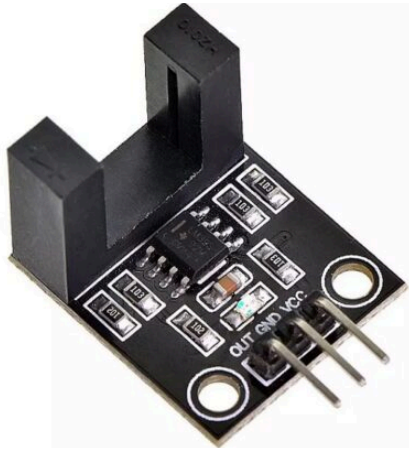


Sensor De Velocidad/Motor

Paso a Paso



Bloques De Facilino

Variables:

Variable Lectura de tipo Entero = 0 Var = Lectura 0 Variable Lectura

Se encuentran dentro de:

Matemáticas

Variables

Texto

Bloque Lectura analogica:

Lectura analógica PIN PIN analógico A0

Se encuentra dentro de
E/S, Analógica:

E/S básica

Analógica

Digital

Puerto en Serie:

Imprime línea por puerto serie



Leer Decimal por el puerto serie



Se encuentra dentro de:

Comunicación

USB Serie

Bluetooth

Tiempo de espera:

Esperar [ms] 1500

Se encuentra dentro de:

Control

Control de flujo

Programación

Motor paso a paso:

Motor paso a paso



Total pasos 2048

IN1 D2 IN2 D3 IN3 D4 IN4 D5

Establece velocidad (RPM) 100

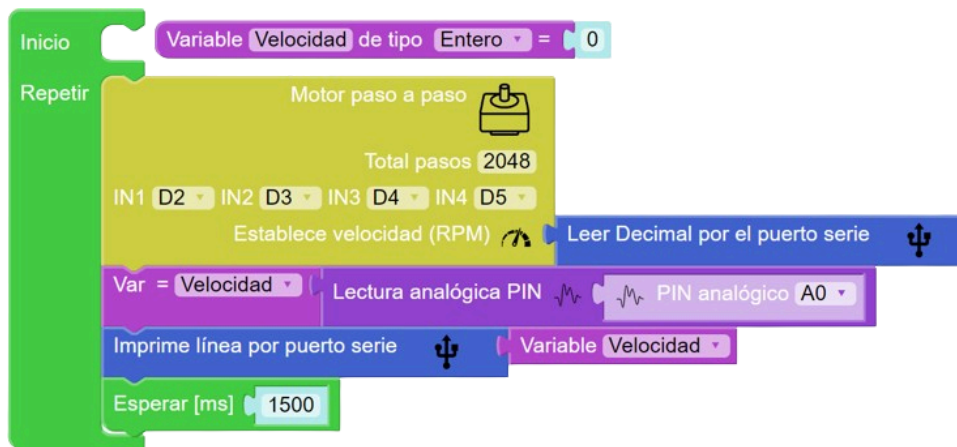
Se encuentra dentro de:

Movimiento

Motores

Base robot

Codigo Facilino



Codigo Arduino

```
#include <Stepper.h>
#define A0 2

/** Global variables */

Stepper _stepper_26_25_17_16(2048,26,25,17,16);
int Velocidad=0;

/** Function declaration */
/** Class declaration */
/** Tasks declaration */
/** ISR function declaration */
void setup()
{

    Serial.begin(115200);

}

void loop(){

    _stepper_26_25_17_16.setSpeed(Serial.parseFloat());
    Velocidad=analogRead(A0);
    Serial.println(Velocidad);
    delay(1500);

}
```