1 ) mondrian(data, k):

Girdiler = data, k

Aykırı veriler []

Değer\_listesi= [][]

Aralık\_listesi []

Result []

2)Ön işleme adımları:

Değer listesine her nitelik için tüm değerleri veri tekrarı olmayacak şekilde bir kez ekle

Aralık listesine her nitelik için o niteliğin en büyük ve en küçük değerinin farkını ekle

Frekans hesapla diye geçen kısım bu

3)K-D Tree:

Boyut belirle

Medyan bul

Veriyi Partitionlara böl

Sağ ve sol partlar için şart sağlanana kadar yinele

Döndür:

Partitionlar

4)Kategorik verileri sayısallaştır

Aykırı verileri belirle

Sayısallaştırılmış verileri Kategorik hale geri getir.

Aykırı verileri data dan çıkart ve aykırı veriler listesine ekle

5)Aykırı verilerin boyutu k değerinden büyükse adım 1 e dön mondrian(aykiri veriler, k)

Gelen sonuçları resulta ekle

6)Genelleştir:

Yinele:

Partitionları geneleştir. Result a ekle

Döndür:

Genelleştirilmiş verileri döndür

Function mondrian(data, k) :

Qi\_boyutu = length(data[0]);

List< Map> Deger\_listesi ;

List<number> aralık\_listesi ;

List aykiri\_veriler;

For x in data:

For i in qi\_boyutu:

Değer\_listesi[i].append( data[x][i])

For i in qi\_boyutu:

Aralık\_listesi[i] = max(data[i]) – min(data[i])

Partitions = Kd\_tree(data);

For p in partitions:

Outliers = Cof( sayisallastir(p));

p. Remove (outliers);

aykiri\_veriler .add (outliers);

End;

Function Kd\_tree(data):

Return partitions;