機器人設計

a, b and c

December 16, 2016

Contents

前言

1.1 研究動機

因為過去.kdksdka

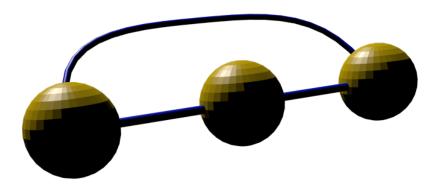


Figure 1.1

left	centered	right	a fully
			justified
			para-
			graph
			cell
1	c	r	р

因為過去.kdksdka

$$\sum \frac{1}{3\sqrt{2.5}} \tag{1.1}$$

1.2 文獻回顧

方法

實驗過程

討論

未來展望